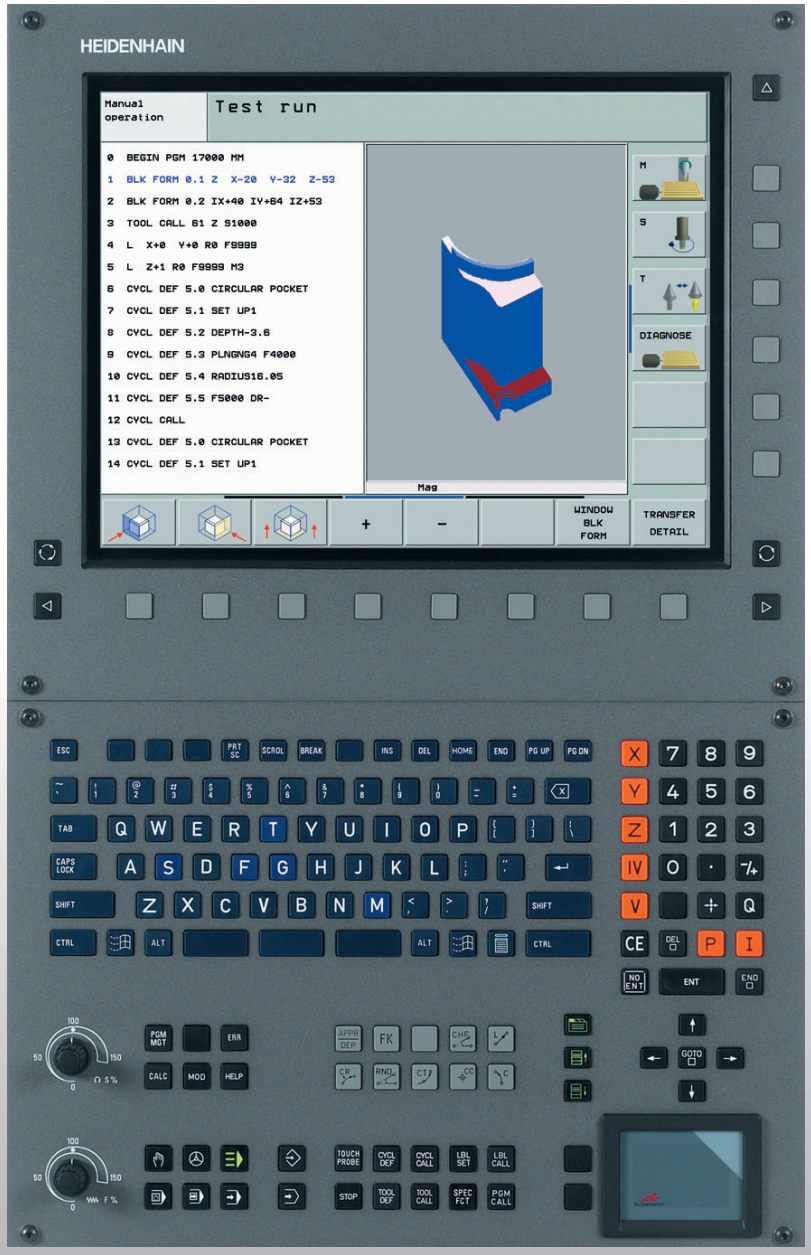
HEIDENHAIN



Инструкция по обслуживанию для оператора HEIDENHAIN-диалог открытым-текстом

iTNC 530

ЧУ-программное обеспечение
340 490-xx
340 491-xx
340 492-xx
340 493-xx
340 494-xx

Russkij (ru)
12/2005

Элементы обслуживания дисплея

Выбор распределения экрана

Выбирать экран между режимом работы станка и режимом работы программирования

Softkeys (программированные клавиши) Выбор функции на дисплее

Переключение линеек программируемых клавиш

Алфавитная клавиатура: ввод букв и знаков

Q W E R T Y — Имя файла: Комментарии

G F S T M — ДИН/ИСО-Программы

Выбор режима работы станка

Ручное управление

Эл. маховичок

smarT.NC

Позиционирование с ручным вводом

Прогон программы отдельными блоками

Прогон программы последовательность блоков

Выбор режимов работы программирования

Программу ввести в память/редактировать

Тест программы

Управление программами/файлами, функции УЧПУ

PGM MGT — Выбор программ/файлов и стирание Внешняя передача данных

PGM CALL — Дефиниция вызова программы, выбор таблицы нулевых точек и таблицы точек

MOD — Выбор MOD-функции

HELP — Непосредственная помощь при ЧУ-сообщениях об ошибках

ERR — Указать все появившиеся сообщения об ошибках

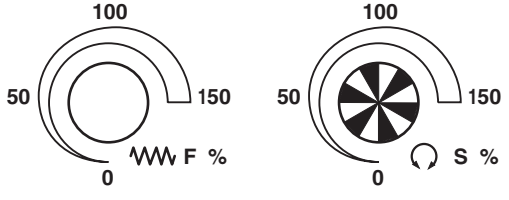
CALC — Высветить калькулятор

Перемещение ясного поля и предложений, циклов и непосредственный выбор функции

перемещение ясного поля

GOTO — предложения, циклы и функции параметров непосредственно выбирать

Override ручки для подачи/числа оборотов шпинделя



Программирование движений по траектории

APPR DEP — Наезд и отъезд от контура

FK — Свободное программирование контура FK

L — Прямая

CC — Центр окружности/полюс для полярных координат

C — Круговая траектория вокруг центра окружности

CR — Круговая траектория с радиусом

CT — Круговая траектория с тангенциальным примыканием

CHF RND — Фаска/закругление уголков

Данные о инструментах

TOOL DEF TOOL CALL — Длина инструмента и его радиус ввести и вызвать

Циклы, подпрограммы и повторения части программы

CYCL DEF CYCL CALL — Определение и вызов циклов

LBL SET LBL CALL — Подпрограммы и повторения части программы ввести и вызвать

STOP — Ввод задержания программы в программу

TOUCH PROBE — Циклы импульсной системы дефинировать

Ввод осей координат и цифр, редактирование

X ... V — Выбор осей координат или ввести в программу

0 ... 9 — Цифры

. — -/+ — Десятичная точка/реверсирование знака числа

P — I — Ввод полярных координат/ Инкрементные значения

Q — Q-параметры-программирование/ Q-параметры-статус

Фактическое положение, прием значений из калькулятора

NO ENT — Игнорирование вопросов диалога и стирание слов

ENT — Окончение ввода и продолжение диалога

END — Заключение блока, окончание ввода

CE — Значения числовые сбросить или сообщение об ошибках УЧПУ устранить

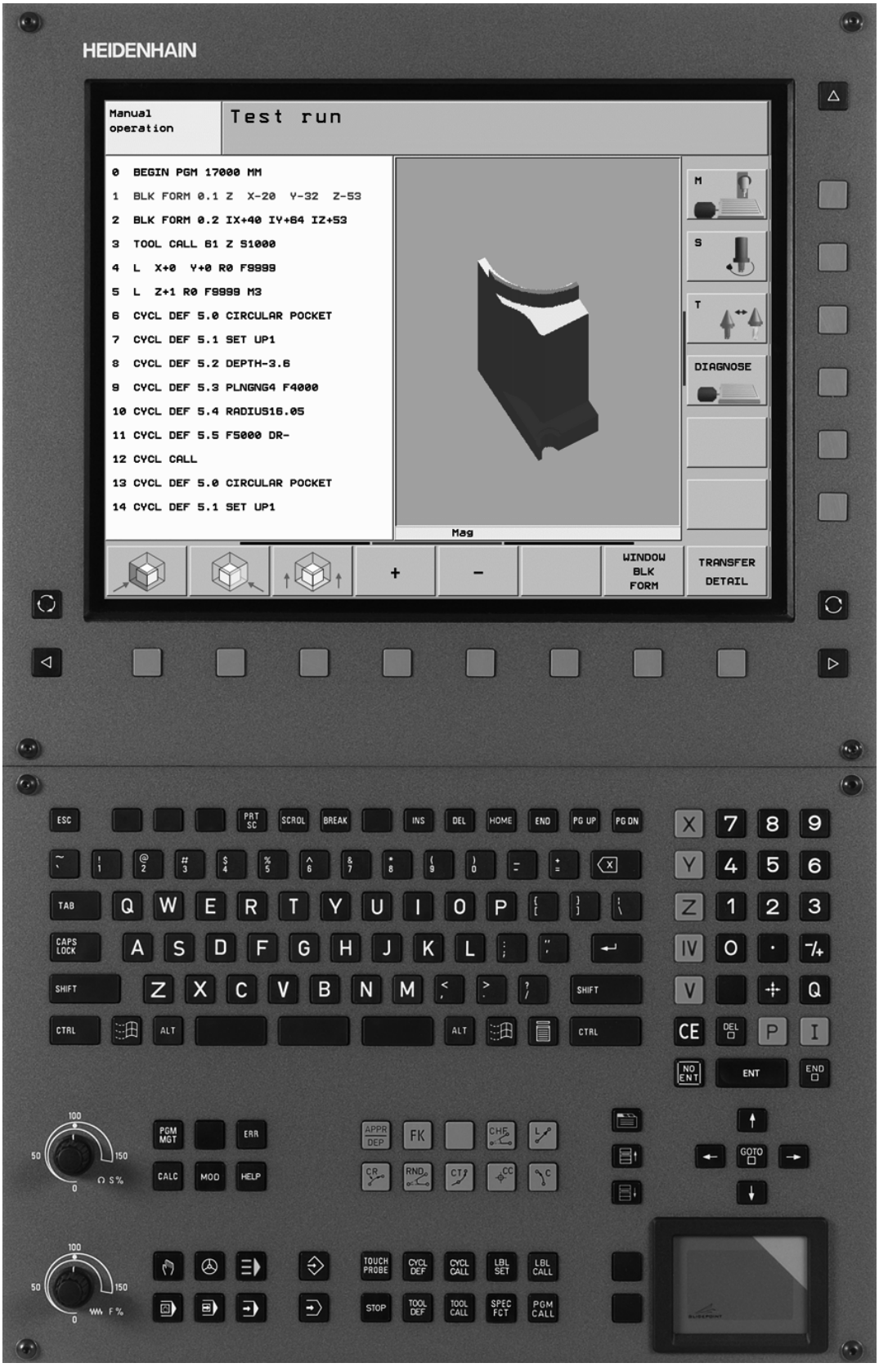
DEL — Прервать диалог, сброс части программы

Специальные функции/smarT.NC

SPEC FCT — Указать специальные функции

smarT.NC: Избрать следующую ячейку управления в формуляре

smarT.NC: Первое поле ввода в предыдущих/следующих рамках избрать


HEIDENHAIN
Manual operation
Test run
0 BEGIN PGM 17000 MM
1 BLK FORM 0.1 Z X-20 Y-32 Z-53
2 BLK FORM 0.2 IX+40 IY+84 IZ+53
3 TOOL CALL 61 Z S1000
4 L X+0 Y+0 R0 F9999
5 L Z+1 R0 F9999 M3
6 CYCL DEF 5.0 CIRCULAR POCKET
7 CYCL DEF 5.1 SET UP1
8 CYCL DEF 5.2 DEPTH-3.6
9 CYCL DEF 5.3 PLNGNG4 F4000
10 CYCL DEF 5.4 RADIUS16.05
11 CYCL DEF 5.5 F5000 DR-
12 CYCL CALL
13 CYCL DEF 5.0 CIRCULAR POCKET
14 CYCL DEF 5.1 SET UP1
M
S
T
DIAGNOSE
Mag
+
-
WINDOW BLK FORM
TRANSFER DETAIL

УЧПУ-тип, программное обеспечение и функции

Настоящая инструкция для потребителя описывает функции, которые находятся в распоряжении в ЧПУ, начиная со следующих номеров ЧУ-программного обеспечения.

УЧПУ-тип	ЧУ-программное обеспечение-№
iTNC 530	340 490-02
iTNC 530 E	340 491-02
iTNC 530	340 492-02
iTNC 530 E	340 493-02
iTNC 530 терминал программиста	340 494-02

Буквенное обозначение E представляет экспортную модель УЧПУ. Для экспортной версии УЧПУ действует следующее ограничение:

- Движения по прямой одновременно по 4 осям

Производитель станков приспособливает полезный обьём производительности ЧПУ посредством параметров станка к нужному станку. Поэтому в этом руководстве описаны также функции, которые не находятся в распоряжении в каждом ЧПУ.

Функции ЧПУ, не находящиеся в распоряжении на каждом станке, это на пример:

- Измерение инструмента с помощью TT

Наладите пожалуйста контакт с производителем станков, для того чтобы лучше познакомиться с действительным обьёмом функций Вашего станка.

Многие производители станков и фирма HEIDENHAIN предоставляют курсы программирования для устройств ЧПУ. Участие в этих курсах рекомендуется, для того чтобы интенсивно познакомиться с функциями ЧПУ.



Инструкция обслуживания для оператора:

Все функции УЧПУ, не относящиеся к импульсному зонду, описываются в инструкции обслуживания iTNC 530. Обращайтесь пожалуйста в данном случае к фирме HEIDENHAIN, если Вы нуждаетесь в этой инструкции. Ident-Nr.: 533 190-xx

Документация для оператора:

Новый режим работы smarT.NC описывается в отдельной инструкции (Lotse-Лоцман). Обращайтесь пожалуйста в данном случае к фирме HEIDENHAIN, если Вы нуждаетесь в этой инструкции (Лоцман). Ident-Nr.: 533 191-xx.

Опции ПО

iTNC 530 распологает раными опциями программного обеспечения, которые активируются оператором или производителем станков. Каждую опцию следует активировать отдельно и каждая из них содержит представленные ниже функции:

ПО-опция 1
Интерполяция оболочки цилиндра (циклы 27, 28, 29 и 39)
Подача мм/мин в случае осей вращения: **M116**
Наклон плоскости обработки (цикл 19, **PLANE**-функция и Softkey 3D-ROT в режиме работы Вручную)
Окружность в 3 осях при наклоненной плоскости обработки

ПО-опция 2
Время переработки блока 0,5 мсек вместо 3,6 мсек
Интерполяция в 5 осях
Spline-интерполяция
3D-обработка: ■ **M114**: Автоматическая коррекция геометрии станка при работе с осями наклона: ■ **M128**: Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM) ■ **FUNCTION TCPM**: Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM) с возможностью настройки действия ■ **M144**: Учёт кинематики станка в ФАКТ/ЗАДАННАЯ-позиции в конце предложения: ■ Дополнительные параметры **Обработка чистовая/ черновая** и **Допуск для осей вращения** в цикле 32 (G62) ■ **LN**-записи (3D-коррекция)

Опция ПО DXF-конвертер	Описание
Извлечение контуров из DXF-файлов (формат R12).	странице 261

Опция ПО DCM столкновение	Описание
Функция, наблюдающая динмически определенные производителем станков участки, для избежания столкновений.	странице 83

Опция ПО дополнительный язык диалога	Описание
Словенский язык.	странице 661

Уровень модификации (Upgrade-функции)

Кроме опций ПО значительные модификации программного обеспечения ЧПУ управляются с помощью так называемого **F**eature **C**ontent **L**evel (англ. понятие для уровния модификации). Функции, принадлежащие к FCL, не находятся в распоряжении оператора, если получаете в УЧПУ модификацию программного обеспечения. Эти функции обозначаются в инструкции с помощью символа **FCL n**, при чем **n** относится к текущему номеру уровня модификации.

Можете активировать в управлениии приобратаемый код функций FCL для постоянного пользования. Для этого обратитесь пожалуйста к производителью станков или к фирме HEIDENHAIN.

FCL 2-функции	Описание
3D-линейная графика	странице 132
Виртуальная ось инструмента	странице 82
USB-вспомогание блоковых устройств (накопители памяти в виде штифтов, жесткие диски, CD-ROM-дисководы)	странице 117
Фильтрация контуров, созданных на внешнем ЗУ	странице 530
Возможность присвоения для каждого подконтура разных значений глубины в формуле контура	странице 447
Динамическое управление IP-адресами DHCP	странице 631
Цикл импульсного зонда для глобальной настройки параметров зонда	Инструкция для оператора Циклы импульсной системы
smarT.NC: Поиск кадра с графическим вспомоганием	Lotse (Лоцман) smarT.NC
smarT.NC: Преобразования координат	Lotse (Лоцман) smarT.NC
smarT.NC: Функция PLANE	Lotse (Лоцман) smarT.NC

Предусмотренное место эксплуатации

УЧПУ соответствует классу A, согласно европейской норме EN 55022 и предусмотрено для эксплуатации главным образом в промышленных центрах.

Новые функции 340 49x-01 по отношению к предыдущим версиям 340 422-xx/340 423-xx

- Внедряется новый, базирующий на записи данных в формуляр, режим работы smarT.NC. Для этого режима работы предоставляется отдельная документация для пользователя. В связи с этим расширяется также пульт управления УЧПУ. Стоят в распоряжении новые клавиши, с помощью которых можете быстро осуществлять навигацию в пределах smarT.NC (смотри “Пульт обслуживания” на странице 41)
- Версия с одним процессором поддерживает через USB-интерфейс указательные усторойства (мыши)
- Подача на один зуб f_z и подача вращения f_u определяемые сейчас как альтернативные вводы подачи Смотри таблицу “”
- Новый цикл **ЦЕНТРИРОВАНИЕ** (смотри “ЦЕНТРОВАНИЕ (цикл 240)” на странице 315)
- Новая функция M150 для подавления сообщений конечного выключателя (смотри “Подавление сообщения конечного выключателя: M150” на странице 289)
- M128 разрешается сейчас также при отработке программыс любой записи (смотри “Поизвольный вход в программу (писк кадра)” на странице 614)
- Количество располагаемых оператором параметров Q расширяется ныне до 2000 (смотри “Принцип действия и обзор функций” на странице 548)
- Количество располагаемых оператором номеров меток расширяется ныне до 1000. Дополнительно можете назначать также имена для меток (смотри “Обозначение подпрограмм и повторений части программы” на странице 532)
- В случае функций параметров Q от FN 9 до FN 12 можете назначать в качестве цели прыжка название метки (смотри “Если/то-решения с помощью Q-параметров” на странице 556)
- Отработка избранных точек из таблицы точек (смотри “Выделение отдельных точек для обработки” на странице 309)
- В дополнительной индикации статуса высвечивается также актуальное время дня (смотри “Общая информация о программе” на странице 46)
- Таблица инструментов расширяется на разные графы (смотри “Таблица инструментов: Стандартные данные инструмента” на странице 170)
- Тест программы остановливается также сейчас в пределах циклов обработки и потом снова продолжаться (смотри “Выполнить тест программы” на странице 608)

Новые функции 340 49x-02

- DXF-файлы открываются сейчас непосредственно в УЧПУ, для извлечения из них контуров в программу с диалогом открытым текстом (смотри “Создание программ контура на основании данных DXF (опция ПО)” на странице 261)
- В режиме работы Программу ввести в память находится в распоряжении ленейная графика 3D (смотри “3D-линейная графика (FCL 2-функция)” на странице 132)
- Активное направление оси инструмента может установливаться теперь в ручном режиме в качестве активного направления обработки (смотри “Установление актуального направления оси инструмента в качестве активного направления обработки (FCL 2-функция)” на странице 82)
- Производитель станков может установить сейчас наблюдение произвольно определяемых участков относительно столкновений (смотри “Динамический контроль столкновений (опция ПО)” на странице 83)
- Вместо скорости вращения шпинделя S может сейчас дефинировать также скорость резания Vc в м/мин (смотри “Вызов данных инструмента” на странице 181)
- Свободно определяемые таблицы УЧПУ может изображать в прежнем виде таблиц или альтернативно в виде формуляра (смотри “Переключение между видом таблицы и видом формуляра” на странице 202)
- Функция конвертирования программы с FK на H была расширена. Программу можете сейчас выдавать также в линейном (упрощенном) виде (смотри “СК-программы конвертировать на программы открытым текстом” на странице 245)
- Можете фильтровать контуры, созданные во внешних системах программирования (смотри “Фильтрование контуров (FCL 2-функция)” на странице 530)
- В случае контуров, соединяемых при использовании формулы контура, возможно сейчас ввести для каждого подконтура отдельно свою глубину обработки (смотри “Определение описаний контуров” на странице 447)
- Версия с одним процессором поддерживает сейчас кроме указательных устройств (мыши) также блочные элементы USB (плитки памяти, дисководы для дискет, жесткие диски, CD-ROM-дисководы) (смотри “USB-модули в УЧПУ TNC (FCL 2-функция)” на странице 117)

Измененные функции 340 49x-01 по отношению к предыдущим версиям 340 422-xx/340 423-xx

- Разметка индикации статуса и дополнительной индикации статуса была оформлена в новом виде (смотри “Индикации состояния” на странице 45)
- Программное обеспечение 340 490 не вспомогает больше небольшого разрешения в связи с дисплеем BC 120 (смотри “Экран” на странице 39)
- Новая разметка клавиатуры в случае клавиатуры TE 530 B (смотри “Пульт обслуживания” на странице 41)
- Пределы ввода угла прецессии ЭЙЛЕРА **EULPR** в функции **PLANE EULER** расширены (смотри “Определение плоскости обработки через угол Эйлера: PLANE EULER” на странице 506)
- Вектора плоскости в функции **PLANE EULER** не следует больше вводить с нормированием (смотри “Определение плоскости обработки через два вектора: PLANE VECTOR” на странице 508)
- Изменения поведения при позиционировании функции **CYCL CALL PAT** (смотри “Вызов цикла в сопряжении с таблицей точек” на странице 311)
- Имея в виду будущие функции расширяется располагаемые в таблицы инструментов выбор возможных типов инструментов
- Вместо последних 10 можете сейчас выбирать последних 15 файлов (смотри “Выбор одного из последних набранных файлов” на странице 109)

Измененные функции 340 49x-02

- Доступ к таблицы Пресет упрощен. Кроме того у оператора в распоряжении новые возможности ввода значений в таблицу Пресет Смотри таблицу “Опорные точки записывать в память в таблицы Preset вручную”
- Функция M136 в программах типа Inch (подача в 0.1 дюйма/об) не комбинируется больше с фукнцией FU
- Потенциометры подачи HR 420 не переключаются больше автоматически при наборе маховичка. Выбор осуществляется с помощью программируемой клавиши на маховичке. Дополнительно уменьшили наплывающее окно при активном маховичке, для улучшения просмотра лежащей на фоне индикации (смотри “Настройки потенциометра” на странице 62)
- Максимальное количество элементов контура увеличивается сейчас до 8192 в циклах SL, так что даже значительно комплексные контуры могут сейчас обрабатываться (смотри “SL-циклы” на странице 410)
- **FN16: F-PRINT**: Максимальное количество записываемых значений параметров Q в одном кадре файла описания формата увеличивается до 32 (смотри “FN16: F-PRINT: Выдача текстов или значений Q-параметров форматированных” на странице 564)
- Softkeys СТАРТ как и СТАРТ ОТДЕЛЬНЫМИ КАДРАМИ в режиме работы Тест программы заменены, для того чтобы во всех режимах работы (запись в память, SmarT.NC, тест) располагать идентичным поряядком расположения Softkey (смотри “Выполнить тест программы” на странице 608)
- Дизайн программируемых клавишей полностью переработали

Содержание

Введение 1

Ручное управление и наладка 2

Позиционирование с ручным вводом 3

Программирование: основы управления файлами, подсказки при программировании 4

Программирование: инструменты 5

Программирование: программирование контуров 6

Программирование: дополнительные функции 7

Программирование: циклы 8

Программирование: специальные функции 9

Программирование: Подпрограммы и повторения части программы 10

Программирование: Q-параметры 11

Тест программы и прогон программы 12

MOD-функции 13

Таблицы и обзоры 14

iTNC 530 с Windows 2000 (опция) 15

1 Введение 37

1.1 iTNC 530 38
Программирование: Диалог открытым текстом фирмы HEIDENHAIN, smarT.NC и DIN/ISO 38
Совместимость 38
1.2 Экран и пульт управления 39
Экран 39
Определение распределения экрана 40
Пульт обслуживания 41
1.3 Режимы работы 42
Режим Вручную и Эл. маховичок 42
Позиционирование с ручным вводом 42
Программу ввести в память/редактировать 43
Тест программы 43
Прогон программы согласно последовательности блоков и пробег программы отдельными блоками 44
1.4 Индикации состояния 45
“Общая ” индикация состояния 45
Дополнительные индикации состояния 46
1.5 Принадлежности: 3D-импульсные системы и электронические маховички фирмы HEIDENHAIN 50
3D-импульсные системы 50
Электронические маховички HR 51

2 Ручное управление и наладка 53

2.1 Включение, выключение 54
Включение 54
Выключение 56
2.2 Перемещение осей станка 57
Подсказка 57
Перемещение оси с помощью внешних клавиши направления 57
Пошаговое позиционирование 58
Перемещение с помощью электронического маховичка HR 410 59
Электронический маховичок HR 420 60
2.3 Число оборотов шпинделя S, подача F и дополнительная функция M 66
Применение 66
Ввести значения 66
Изменить частоту вращения шпинделя и подачу 67
2.4 Установление опорной точки (без 3D-импульсной системы) 68
Подсказка 68
Подготовка 68
Установление базовой точки через клавиши осей 69
Управление базовыми точками в таблицы Preset 70
2.5 Наклон плоскости обработки (ПО-опция 1) 77
Применение, способ работы 77
Наезд точек отсчёта при наклонённых осях 78
Установление точки отнесения в наклонённой системе 79
Установление точки отнесения в случае станка с поворотным столом 79
Установление опорной точки с случае станков с системой смены головки 79
Индикация положения в наклонённой системе 80
Ограничения при наклоне плоскости обработки 80
Активировать ручное наклонение 81
Установление актуального направления оси инструмента в качестве активного направления обработки (FCL 2-функция) 82
2.6 Динамический контроль столкновений (опция ПО) 83
Функция 83
Контроль столкновений в ручных режимах работы 83
Контроль столкновений в режиме автоматики 85

3 Позиционирование с ручным вводом 87

3.1 Программирование и выполнение простых видов обработки 88
Применение позиционирования с ручным вводом 88
Защищать или стирать программы из $MDI 91

4 Программирование: основы, управление файлами, помощь при программировании, управление палетами 93

4.1 Основы 94
Устройства измерения перемещения и опорные метки 94
Базовая система (система отнесения) 94
Базовая система на фрезерных станках 95
Полярные координаты 96
Абсолютные и инкрементные положения загатовки 97
Выбор базовой точки 98
4.2 Управление файлами Основы 99
Файлы 99
Защита данных 100
4.3 Работа с управлением файлами 101
Списки 101
Тракты 101
Обзор Функции управления файлами 102
Вызов управления файлами 103
Выбор дисководов, списков и файлов 104
Составить новый список (возможно только на дисководе TNC:\) 106
Копирование отдельного файла 107
Копировать список 109
Выбор одного из последних набранных файлов 109
Сброс файла 110
Список стирать 110
Маркирование файлов 111
Переименование файла 112
дополнительные функции 112
Передача данных на внешний носитель данных/из внешнего носителя данных 113
Копирование файла в другой список 115
УЧПУ в сети 116
USB-модули в УЧПУ TNC (FCL 2-функция) 117
4.4 Программы открыть и вводить 118
Построение ЧУ-программы в формате открытым текстом фирмы HEIDENHAIN 118
Определить загатовку **BLK FORM** 118
Открыть новую программу обработки 119
Программирование движений инструмента в диалоге открытым текстом 121
Прием фактических позиций 123
Редактирование программы 124
Функция поиска УЧПУ 128

4.5 Графика программирования 130
Графику программирования продолжать/не продолжать 130
Составление графики программирования для существующей программы 130
Номера предложений высвечивать и выделять 131
Стирать гафику 131
Увеличение или уменьшение фрагмента 131
4.6 3D-линейная графика (FCL 2-функция) 132
Применение 132
Функции 3D-линейной графики 133
Цветная маркировка кадров ЧУ в графике 135
Номера предложений высвечивать и выделять 135
Стирать гафику 135
4.7 Группировать программы 136
Определение, возможности применения 136
Указать окно группировки /переход к другому активном окну 136
Включить предложение группировки в окне программы (слева) 136
Выбор предложений в окне группировки 136
4.8 Ввести комментарии 137
Применение 137
Комментарий во время ввода программы 137
Ввести комментарий дополнительно 137
Комментарий в собственном предложении 137
Функции при редактировании комментария 138
4.9 Составление текстовых файлов 139
Применение 139
Открыть файл текста и выход 139
Редактирование текстов 140
Сброс знаков, слов и строк и их повторное включение 141
Обработка блоков текстов 142
Нахождение фрагментов текста 143
4.10 Калькулятор 144
Обслуживание 144
4.11 Непосредственная помощь при ЧУ-сообщениях об ошибках 145
Указание сообщений об ошибках 145
Указание помощьи 145

4.12 Список всех появляющихся сообщений об ошибках 146
Функция 146
Указание списка ошибок 146
Содержание окна 147
4.13 Управление палетами 148
Применение 148
Выбор таблицы палет 150
Выход из файла палет 150
Отработать файл палет 151
4.14 Режим работы с палетами с сориентированной на инструмент обработкой 152
Применение 152
Выбирать файл палет 156
Приготовить файл палет с формуляром ввода 157
Выполнение сориентированной на инструмент обработки 161
Выход из файла палет 162
Отработать файл палет 162

5 Программирование: инструменты 165

5.1 Ввод данных относящихся к инструментам 166
Подача F 166
Частота вращения шпинделя S 167
5.2 Данные инструмента 168
Условия для выполнения коррекции инструмента 168
Номер инструмента, имя инструмента 168
Длина инструмента L 168
Радиус инструмента R 169
Значения дельта для длины и радиуса 169
Данные инструментов ввести в программу 169
Данные инструментов ввести в таблицу 170
Отдельные данные инструмента переписывать из внешней ПЭВМ 177
Таблица места для устройства смены инструмента 178
Вызов данных инструмента 181
Смена инструмента 182
5.3 Коррекция инструмента 184
Введение 184
Коррекция длины инструмента 184
Коррекция радиуса инструмента 185
5.4 Трехмерная коррекция инструмента (опция программного обеспечения 2) 188
Введение 188
Дефиниция нормированного вектора 189
Допускаемые формы инструмента 190
применение других инструментов: Значения дельта 190
3D-коррекция без ориентации инструмента 191
Face Milling 3D-коррекция с ориентацией и без ориентации инструмента 192
Peripheral Milling: 3D-коррекция радиуса с ориентацией инструмента 194
5.5 Работа с таблицами данных резания 196
Подсказка 196
Возможности внедрения 196
Таблица для материалов заготовки 197
Таблица материалов режущих кромок инструмента 198
Таблицы данных резания 198
Необходимые данные в таблицы инструментов 199
Способ действия при работе с автоматическим расчётом частоты вращения/подачи 200
Изменение структуры таблицы 201
Переключение между видом таблицы и видом формуляра 202
Передача данных из таблиц данных резания 203
Файл конфигурации TNC.SYS 203

6 Программирование: программирование контуров 205

6.1 Движения инструмента 206
Функции траектории 206
Свободное программирование контура СК (нем.FK) 206
Дополнительные функции M 206
Подпрограммы и повторения части программы 206
Программирование с помощью Q-параметров 206
6.2 Основы к функциям траектории 207
Программирование движения инструмента для обработки 207
6.3 Наезд и отъезд от контура 211
Обзор Функции для наезда и покидания контура 211
Важные положения при наезде и отъезде 211
Подвод к контуру по прямой с тангенциальным примыканием APPR LT 214
Наезд по прямой перпендикулярно к первой точке контура: APPR LN 214
Подвод к контуру по круговой траектории с тангенциальным примыканием APPR CT 215
Наезд по круговой траектории с тангенциальным примыканием к контуру и отрезке прямой: APPR LCT 216
Отвод от контура по прямой с тангенциальным примыканием DEP LT 217
Отвод по прямой перпендикулярно к первой точке контура: DEP LN 217
Отвод от контура по круговой траектории с тангенциальным примыканием DEP CT 218
Отвод по круговой траектории с тангенциальным примыканием к контуру и отрезку прямой: DEP LCT 219
6.4 Движения по траектории – прямоугольные координаты 220
Обзор функций траектории 220
Прямая L 221
Включить фаску CHF между двумя прямыми 222
Скругление углов RND 223
Центр окружности CC 224
Круговая траектория C вокруг центра окружности CC 225
Круговая траектория CR с определённым радиусом 226
Круговая траектория CT с тангенциальным примыканием 227
6.5 Движения по траектории – полярные координаты 232
Обзор 232
Начало полярных координат: Полюс CC 233
Прямая LP 234
Круговая траектория CP вокруг полюса CC 234
Круговая траектория CTP с тангенциальным примыканием 235
Винтовая линия (Helix) 236

6.6 Движение по траектории – Свободное программирование контура СК 241
Основы 241
Графика СК-программирования 243
СК-программы конвертировать на программы открытым текстом 245
Открыть СК-диалог 246
Прямые свободно программировать 247
Круговые траектории свободно программировать 247
Возможности ввода 248
Вспомогательные точки 251
Относительные базы 252
6.7 Перемещения по траектории – Spline-интерполяция (ПО-опция 2) 259
Применение 259
6.8 Создание программ контура на основании данных DXF (опция ПО) 261
Применение 261
DXF-файл открыть 261
Основные настройки 262
Настройка уровня 263
Определение опорной точки 264
Контур выбирать, запись программы контура в памяти 266
Функция увеличивания/уменьшения 267

7 Программирование: дополнительные-функции 269

7.1 Ввод дополнительных функций M и STOP (СТОП) 270
Основы 270
7.2 Дополнительные функции для контроля прогона программы, шпинделя и СОЖ 271
Обзор 271
7.3 Дополнительные функции для ввода координат 272
Программирование относящихся к станку координат: M91/M92 272
Активировать установленную в последнюю очередь опорную точку: M104 274
Наезд позиций в ненаклонённой системе координат при наклонённой плоскости обработки: M130 274
7.4 Дополнительные функции для поведения на траектории 275
Истирание углов: M90 275
Включить определённую окружность закругления между прямыми отрезками: M112 276
Не учитывать точек при отработке не корригированных блоков прямых: M124 276
Обработка небольших ступеней контура: M97 277
Полная обработка разомкнутых контуров: M98 279
Коэфицент подачи для движений врезания: M103 280
Подача в милиметрах /оборот шпинделя: M136 281
Скорость подачи при дугах окружности: M109/M110/M111 281
Предрасчёт контура с коррекцией радиуса (LOOK AHEAD): M120 282
Совмещение позиционирования маховичком во время прогона программы: M118 284
Отвод от контура в направлении осей инструмента: M140 285
Подавление контроля импульсной системы: M141 286
Сброс модальной программной информации M142 287
Сброс основного поворота M143 287
Инструмент отвести автоматически от контура при ЧУ-стоп: M148 288
Подавление сообщения конечного выключателя: M150 289
7.5 Дополнительные функции для осей вращения 290
Подача в мм/мин на осях вращения A, B, C: M116 (ПО-опция 1) 290
Перемещение осей вращения по оптимированном пути: M126 291
Сокращение индикации оси вращения на значение ниже 360°: M94 292
Автоматическая коррекция геометрии станка при работе с осями наклона: M114 (ПО-опция 2) 293
Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM): M128 (ПО-опция 2) 294
Останов точности на углах с нетангенциальными переходами: M134 297
Выбор осей наклона M138 297
Учёт кинематики станка в ФАКТ/ЗАДАННАЯ-позиции в конце предложения: M144 (ПО-опция 2) 298

7.6 Ввод дополнительных функций для лазерных режущих машин 299
Принцип 299
Непосредственная выдача программированного напряжения: M200 M200 299
Напряжение как функция промежутка: M201 299
Напряжение как функция промежутка: M202 300
Выдача напряжения как функции времени (зависящая от времени стадия импульса): M203 300
Выдача напряжения как функции времени (зависящая от времени стадия импульса): M204 300

8 Программирование: циклы 301

8.1 Работа с применением циклов 302
Специфические для станка циклы 302
Определение цикла через программируемые клавиши (Softkeys) 303
Определение цикла через GOTO-функцию (ИДИ К-функцию) 303
Вызов циклов 305
Работа с применением дополнительных осей U/V/W 307
8.2 Таблицы точек 308
Применение 308
Ввод таблицы точек 308
Выделение отдельных точек для обработки 309
Выбор таблицы точек в программе 310
Вызов цикла в сопряжении с таблицей точек 311
8.3 Циклы для сверления, нарезания внутренней резьбы и фрезерования резьбы 313
Обзор 313
ЦЕНТРОВАНИЕ (цикл 240) 315
СВЕРЛЕНИЕ (цикл 200) 317
РАЗВЁРТЫВАНИЕ (цикл 201) 319
РАСТАЧИВАНИЕ (цикл 202) 321
УНИВЕРСАЛЬНОЕ СВЕРЛЕНИЕ (цикл 203) 323
ВОЗВРАТНОЕ ЗЕНКОВАНИЕ (цикл 204) 325
УНИВЕРСАЛЬНОЕ ГЛУБОКОЕ СВЕРЛЕНИЕ (цикл 205) 328
ФРЕЗЕРОВАНИЕ СВЕРИЛЬНЫХ ОТВЕРСТИЙ (цикл 208) 331
НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ НОВОЕ с уравнивающим патроном (цикл 206) 333
НАРЕЗАНИЕ РЕЗЬБЫ без уравнивающего патрона GS НОВОЕ (цикл 207) 335
НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ ЛОМАНИЕ СТРУЖКИ (цикл 209) 337
Основы к фрезеровании резьбы 339
ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ (цикл 262) 341
ФРЕЗЕРОВАНИЕ ЗЕНКРЕЗЬБЫ (цикл 263) 344
ФРЕЗЕРОВАНИЕ СВЕРИЛЬНОЙ РЕЗЬБЫ (цикл 264) 348
HELIX-ФРЕЗЕРОВАНИЕ СВЕРИЛЬНОЙ РЕЗЬБЫ (цикл 265) 352
ФРЕЗЕРОВАНИЕ НАРУЖНОЙ РЕЗЬБЫ (цикл 267) 356

8.4 Циклы для фрезерования карманов (выемек), цапф и пазов 365
Обзор 365
ПРЯМОУГОЛЬНЫЙ КАРМАН (цикл 251) 367
КРУГЛЫЙ КАРМАН (цикл 252) 372
ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПАЗОВ (цикл 253) 376
КРУГЛАЯ КАНАВКА (цикл 254) 381
ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КАРМАНА (цикл 212) 386
ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА ЦАПФ (цикл 213) 388
ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КРУГЛОВО КАРМАНА (цикл 214) 390
ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КРУГЛОВО КАРМАНА (цикл 215) 392
ПАЗ (продольный паз) с маятниковым движением врезания (цикл 210) 394
КРУГЛЫЙ ПАЗ (продольный паз) с врезанием маятниковым движением (цикл 211) 397
8.5 Циклы для произведения рисунков точек 403
Обзор 403
РИСУНКИ ТОЧЕК НА КРУГУ (цикл 220) 404
РИСУНКИ ТОЧЕК НА ЛИНИЯХ (цикл 221) 406
8.6 SL-циклы 410
Основы 410
Обзор SL-циклов 412
КОНТУР (цикл 14) 413
Накладывающиеся контуры 414
ДАННЫЕ КОНТУРА (цикл 20) 417
ПРЕДСВЕРЛЕНИЕ (цикл 21) 418
ПРОТЯГИВАНИЕ (цикл 22) 419
ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА ГЛУБИНЕ (цикл 23) 421
ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА СО СТОРОНЫ (цикл 24) 422
ЛИНИЯ КОНТУРА (цикл 25) 423
ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА (цикл 27, ПО-опция 1) 425
ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование канавок (цикл 28, ПО-опция 1) 427
ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование распорки (цикл 29, ПО-опция 1) 430
ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование внешнего контура (цикл 39, ПО-опция 1) 432
8.7 SL-циклы с формулой контура 445
Основы 445
Выбор программы с определениями контура 446
Определение описаний контуров 447
Ввод формулы контура 448
Накладывающиеся контуры 449
Отработка с помощью SL-циклов 451
8.8 Циклы для строчного фрезерования поверхностей 455
Обзор 455
ОТРАБОТКА 3D-ДАННЫХ (цикл 30) 456
ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПОВЕРХНОСТЕЙ (цикл 230) 457
РЕГУЛИРУЕМАЯ ПЛОЩАДЬ (цикл 231) 459
ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПЛОСКОСТЕЙ (цикл 232) 462

8.9 Циклы для пересчёта координат 470
Обзор 470
Действие перерасчёта координат 471
НУЛЕВАЯ ТОЧКА-перемещение (цикл 7) 472
НУЛЕВАЯ ТОЧКА-перемещение с помощью таблиц нулевых точек (цикл 7) 473
УСТАНОВЛЕНИЕ ОПОРНОЙ ТОЧКИ (цикл 247) 477
ЗЕРКАЛЬНОЕ ОТРАЖЕНИЕ (цикл 8) 478
ПОВОРОТ (цикл 10) 480
РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ (цикл 11) 481
РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ ХАР. ДЛЯ ОСИ (цикл 26) 482
ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ (цикл 19, ПО-опция 1) 483
8.10 Специальные циклы 491
ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ (цикл 9) 491
ВЫЗОВ ПРОГРАММЫ (цикл 12) 492
ОРИЕНТАЦИЯ ШПИНДЕЛЯ (цикл 13) 493
ДОПУСК (цикл 32, опция ПО 2) 494

9 Программирование: специальные функции 497

9.1 Функция PLANE: Наклонение плоскости обработки (опция-ПО 1) 498
Введение 498
Опеределение функции PLANE 500
Индикация положения 500
PLANE-функцию отменить 501
9.2 Определение плоскости обработки через пространственный угол: PLANE SPATIAL 502
Применение 502
Параметры ввода 503
9.3 Определение плоскости обработки через проекционный угол: PLANE PROJECTED 504
Применение 504
Параметры ввода 505
9.4 Определение плоскости обработки через угол Эйлера: PLANE EULER 506
Применение 506
Параметры ввода 507
9.5 Определение плоскости обработки через два вектора: PLANE VECTOR 508
Применение 508
Параметры ввода 509
9.6 Определение плоскости обработки с помощью трех точек: PLANE POINTS 510
Применение 510
Параметры ввода 511

9.7 Определение плоскости обработки через отдельный, инкрементальный пространственный угол. PLANE RELATIVE 512
Применение 512
Параметры ввода 513
Используемые сокращения 513
9.8 Определить поведение при позиционировании функции PLANE 514
Обзор 514
Автоматическое установление: **MOVE/TURN/STAY** (ввод объязательно требуется) 515
Выбор альтернативных возможностей наклона: SEQ +/– (ввод опционально) 518
Выбор вида трансформации (ввод опционально) 519
9.9 Фрезерование на наклоненной плоскости 520
Функция 520
Фрезерование под наклоном путем инкрементного перемещения оси вращения 520
Фрезерование под наклоном через векторы нормали 521
9.10 FUNCTION TCPM (ПО-опция 2) 522
Функция 522
FUNCTION TCPM дефинировать 522
Способ действия программированной подачи 523
Интерпретация программированных координат осей вращения 524
Вид интерполяции между позицией старта и конечной позицией 525
FUNCTION TCPM установить в исходное положение 526
9.11 Генерирование обратной программы 527
Функция 527
Условия для конвертируемой программы 528
Пример применения 529
9.12 Фильтрование контуров (FCL 2-функция) 530
Функция 530

10 Программирование: подпрограммы и повторения части программы 531

10.1 Обозначение подпрограмм и повторений части программы 532
Label/метка 532
10.2 Подпрограммы 533
Способ работы 533
Подсказки для программирования 533
Программирование подпрограммы 533
Вызов подпрограммы 533
10.3 Повторения части программы 534
Label LBL (метка) 534
Способ работы 534
Подсказки для программирования 534
Программирование повторений части программы 534
Вызов повторения часть программы 534
10.4 Любая программа как подпрограмма 535
Способ работы 535
Подсказки для программирования 535
Вызов любой программы как подпрограммы 536
10.5 Вложения 537
Виды вложений 537
Глубина вложенности 537
Подпрограмма в подпрограмме 537
Повторение повторений части программы 538
Повторение подпрограммы 539

11 Программирование: Q-параметры 547

11.1 Принцип действия и обзор функций 548
Подсказки для программирования 549
Вызов функций Q-параметров 549
11.2 Семейства деталей – Q-параметры вместо числовых значений 550
ЧУ-записи в качестве примера 550
Пример 550
11.3 Описание контуров с помощью математических функций 551
Применение 551
Обзор 551
Программирование основных действий арифметики 552
11.4 Тригонометрические функции (тригонометрия) 553
Определения 553
Программирование тригонометрических функций 554
11.5 Расчёты круга 555
Применение 555
11.6 Если/то-решения с помощью Q-параметров 556
Применение 556
Безусловные прыжки 556
Программирование Если/то-решений 556
Применяемые сокращения и понятия 557
11.7 Q-параметры контролировать и изменять 558
Порядок действий 558
11.8 Дополнительные функции 559
Обзор 559
FN4: ERROR: Выдача сообщений об ошибках 560
FN15: PRINT (ПРИНТ): Выдача текстов или значений Q-параметров 563
FN16: F-PRINT: Выдача текстов или значений Q-параметров форматированных 564
FN18: SYS-DATUM READ: Считывание данных системы 568
FN19: PLC передача значений в PLC 574
FN20: WAIT FOR: ЧУ и PLC синхронизировать 575
FN25: PRESET: Установить новую опорную точку 576
FN26: TABOPEN: Открыть свободно определяемую таблицу 577
FN27: TABWRITE: Описать свободно определяемую таблицу 577
FN28: TABREAD: Читать свободно определяемую таблицу 578



11.9 Непосредственный ввод формулы 579
Ввод формулы 579
Правила вычислений 581
Пример ввода 582
11.10 Предзанятые Q-параметры 583
Значения из PLC от Q100 до Q107 583
Активный радиус инструмента: Q108 583
Ось инструмента Q109 583
Состояние шпинделя: Q110 584
Снабжение СОЖ: Q111 584
Коэфицент перекрывания: Q112 584
Данные о размерах в программе: Q113 Q113 584
Длина инструмента: Q114 584
Координаты после ощупывания во время прогона программы 585
Отклонение Факт-Заданного-значения при автоматическом измерении инструмента с помощью TT 130 585
Наклон плоскости наклона с помощью уголков загатовки: рассчитанные УЧПУ координаты для осей вращения 585
Результаты измерения циклов импульсной системы (смотри также инструкцию обслуживания Циклы импульсной системы) 586

12 Тест программы и прогон программы 595

12.1 Графика 596
Применение 596
Обзор виды на деталь 598
Вид сверху 598
Представление в 3 плоскостях 599
3D-представления 600
Увеличение отрезка 603
Повторение графического моделирования 604
Установление времени обработки 605
12.2 Функции для индикации программы 606
Обзор 606
12.3 Тест программы 607
Применение 607
12.4 Прогон программы 610
Применение 610
Выполнить программу обработки 610
Прервание обработки 611
Перемещение осей машины во время перерыва 612
Продолжение прогона программы после перерыва 613
Поизвольный вход в программу (писк кадра) 614
Повторный наезд контура 616
12.5 Автоматический пуск программы 617
Применение 617
12.6 Пропуск предложений 618
Применение 618
Стирание „/“-знака 618
12.7 Задержание прогона программы на выбор 619
Применение 619

13 MOD-функции 621

13.1 Выбор MOD-функции 622
MOD-функцию выбрать 622
Изменение настройки 622
Выход из MOD-функции 622
Обзор MOD-функций 623
13.2 Номера программного обеспечения и опций 624
Применение 624
13.3 Ввод числа кода 625
Применение 625
13.4 Загрузка сервисных пакетов 626
Применение 626
13.5 Наладка интерфейса данных 627
Применение 627
Наладка RS-232-интерфейса данных 627
Наладка RS-422-интерфейса данных 627
РЕЖИМ РАБОТЫ выбор внешнего устройства 627
BAUD-RATE (СКОРОСТЬ ПЕРЕДАЧИ) установить 627
Распределение 628
Программное обеспечение для передачи данных 629
13.6 "Эзернет"-интерфейс 631
Введение 631
Возможности подключения 631
iTNC соединить непосредственно с Windows-ПЭВМ 632
Конфигурация ЧПУ 634
13.7 PGM MGT конфигурировать 639
Применение 639
Изменение насторйки PGM MGT: 639
Зависимые файлы 640
13.8 Специфические для станка параметры пользователя 642
Применение 642
13.9 Представление обрабатываемой детали в рабочем пространстве 643
Применение 643
Поворот целового изображения 644

13.10 Выбор индикаций положения 645
Применение 645
13.11 Выбор системы мер 646
Применение 646
13.12 Выбор языка программирования для $MDI 647
Применение 647
13.13 Выбор оси для L-запись-генерации 648
Применение 648
13.14 Ввод ограничений диапазона перемещения, индикация нулевой точки 649
Применение 649
Работа без ограничения диапазона перемещения 649
Установление максимального диапазона перемещения и его ввод 649
Индикация базовых точек 650
13.15 Указать файлы HILFE (HELP/ПОМОЩЬ) 651
Применение 651
Выбор ФАЙЛОВ ПОМОМЬ (HILFE) 651
13.16 Индикация рабочего времени 652
Применение 652
13.17 Телесервис 653
Применение 653
Вызов телесервиса/окончание 653
13.18 Внешний доступ 654
Применение 654

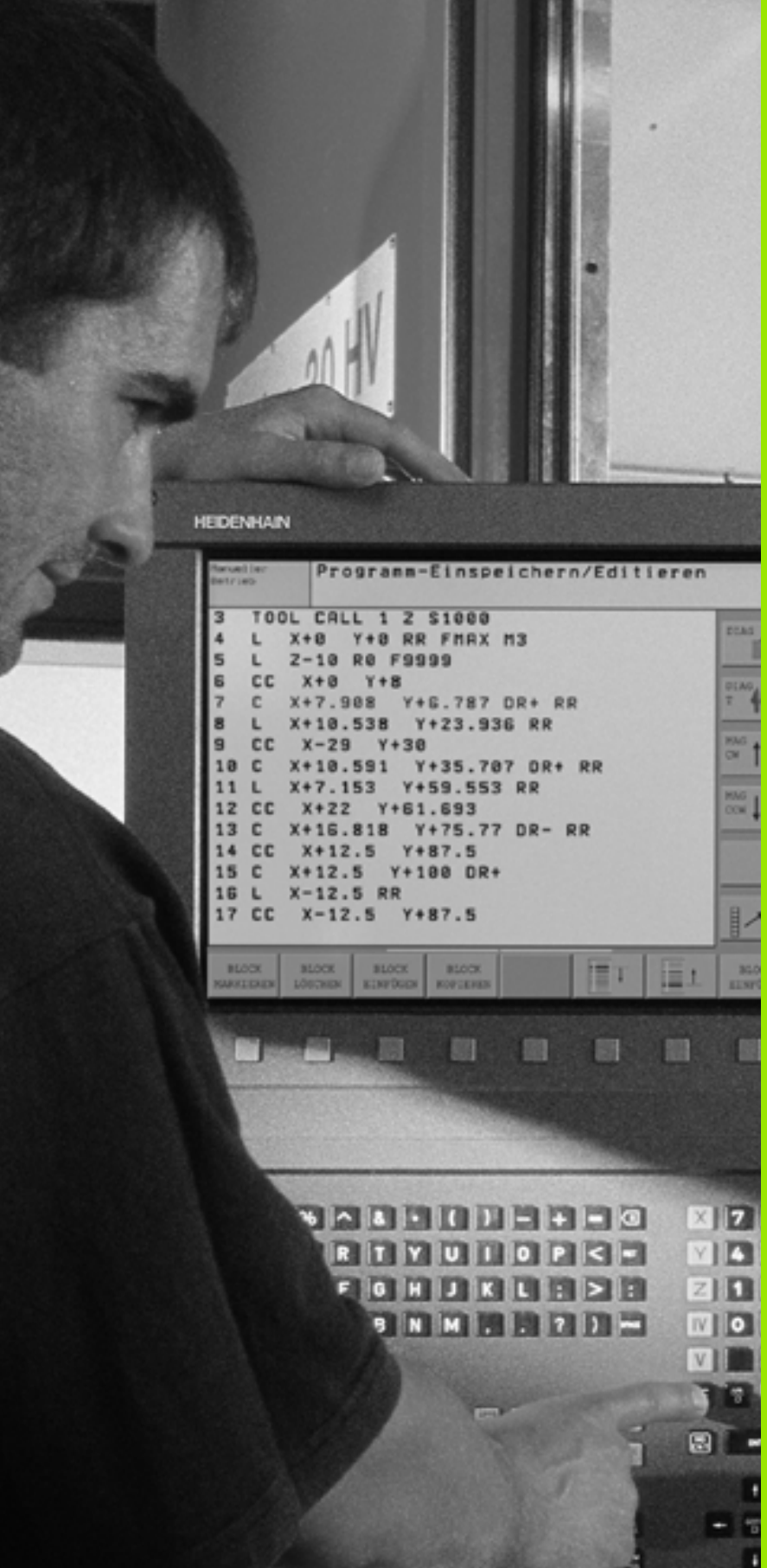


14 Таблицы и обзоры 655

14.1 Общие параметрыпользователя 656
Возможности ввода для параметров станка 656
Выбор общих параметров пользователя 656
14.2 Обложение разъёмов и соединительный кабель для интерфейсов данных 671
Интерфейс V.24/RS-232-C HEIDEHAIN-устройства 671
Устройства других производителей 672
Интерфейс V.11/RS-422 673
Интерфейс сети "Эзернет" RJ45-гнездо (опция) 673
14.3 Техническая информация 674
14.4 Замена батереи буфора 682

15 iTNC 530 с Windows 2000 (опция) 683

15.1 Введение 684
Лицензионный договор для конечного потребителя (EULA) для Windows 2000 684
Общие сведения 684
Технические данные 685
15.2 Запуск прикладных программ iTNC 530 686
Windows- сообщение 686
Сообщение в качестве оператора УЧПУ 686
Сообщение в качестве локального администратора 687
15.3 iTNC 530 выключить 688
Основные сведения 688
Сообщение о заключении работы пользователя 688
Заключение прикладной программы iTNC 689
Закрытие Windows 690
15.4 Настройка сетевого режима 691
Условие 691
Согласование настройки 691
Управление доступом 692
15.5 Особые аспекты управления файлами 693
Дисковод iTNC 693
Передача данных в iTNC 530 694
Обзорные таблицы 703
Циклы 703
дополнительные функции 705


HEIDENHAIN
Programm-Einspeichern/Editieren
3 TOOL CALL 1 Z S1000
4 L X+0 Y+0 RR FMAX M3
5 L Z-10 R0 F9999
6 CC X+0 Y+8
7 C X+7.908 Y+6.787 DR+ RR
8 L X+10.538 Y+23.936 RR
9 CC X-29 Y+30
10 C X+10.591 Y+35.707 DR+ RR
11 L X+7.153 Y+59.553 RR
12 CC X+22 Y+61.693
13 C X+16.818 Y+75.77 DR- RR
14 CC X+12.5 Y+87.5
15 C X+12.5 Y+100 DR+
16 L X-12.5 RR
17 CC X-12.5 Y+87.5

1

Введение

1.1 iTNC 530

УЧПУ фирмы HEIDENHAIN это предназначенные для работы в цехах контурные управления, с помощью которых Вы программируете обычные виды обработки фрезерованием и сверлением в понятном диалоге открытым текстом непосредственно на станке. Они сконструированы для внедрения на фрезерных и сверильных станках а также в обрабатывающих центрах. iTNC 530 может управлять вплоть до 12 осями. Дополнительно можете настроить в программе угловое положение шпинделя.

На интегрированном твёрдом диске можете сохранять довольно много программ, даже если они были составлены вне управления или разработаны при оцифровывании. Для быстрых пересчётов вызывается в любой момент калькулятор.

Пульт обслуживания и изображение на дисплее оформлены проглядно, так что Вы быстро и простым способом можете распоряжаться всеми функциями.



Программирование: Диалог открытым текстом фирмы HEIDENHAIN, smarT.NC и DIN/ISO

Особенно простым является составление программы в виде диалога открытым текстом фирмы HEIDENHAIN. Графика программирования избражает отдельные шаги обработки во время ввода программы. Дополнительно помогает Свободное Программирование Контура СК, если нет в распоряжении соответственного ЧУ-рабочего чертёжа. Графическое моделирование обработки детали возможно так во время теста программы как и во время прогона программы.

Новичком в области УЧПУ предоставляет режим работы smarT.NC особо комфортабельную возможность, быстро и без больших затрат на обучение, генерировать структуризованную программу в диалоге открытым текстом. Для smarT.NC предоставляется отдельная документация для пользователя.

Кроме того Вы можете программировать УЧПУ в системе ДИН/ИСО или в режиме DNC.

Программу можно ввести и протестовать также тогда, если другая программа в этот момент осуществляет обработку детали (это не действительно для smarT.NC).

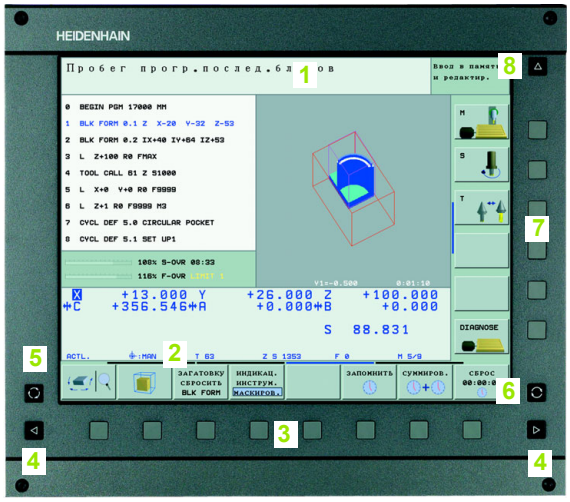
Совместимость

УЧПУ отрабатывает программы обработки, составленные на устройствах управления фирмы HEIDENHAIN, с модели TNC 150 B. Если старые программы УЧПУ содержат циклы производителя, то следует в iTNC 530 выполнить согласование с помощью прогаммы CycleDesign для ПЭВМ. Для этой цели обратитесь пожалуйста к производителю станков или к фирме HEIDENHAIN.

1.2 Экран и пульт управления

Экран

УЧПУ поставляется вместе с плоским цветным дисплеем BF 150 (TFT) (смотри картина).



1 Заглавная строка

При включенном УЧПУ дисплей указывает в заглавной строке избранные режимы работы: Режимы работы станка слева и режимы программирования справа. В поле побольше заглавной строки находится режим работы, на который включен дисплей: там появляются вопросы диалога и тексты сообщений (исключение: если УЧПУ указывает только графику).

2 Softkeys

В сноске ЧПУ показывает другие функции на линейке программируемых клавиш. Эти функции выбираете через лежащие пониже клавиши. Небольшие столбики непосредственно над линейкой программируемых клавиш указывают количество линеек программируемых клавиш, которые выбираются с помощью лежащих во внешней части чёрных клавишей со стрелкой. Активная линейка программируемых клавиш изображена как подсвеченный столбик.

3 Клавиши выбора программируемых клавиш

4 Переключение линеек программируемых клавиш

5 Определение распределения экрана

6 Клавиша переключения экрана для режимов работы станка и режимов работы при программировании

7 Клавиши выбора программируемых клавиш для программируемых клавиш производителя станков

8 Клавиши выбора программируемых клавиш для программируемых клавиш производителя станков переключить

Определение распределения экрана

Оператор избирает распределение экрана: Так что нпр. УЧПУ может в режиме работы Программу ввести в память/ редактировать указать программу в левом окне, когда одновременно правое окно представляет нпр. графику программирования. Альтернативно можно представить в правом окне группировку программ или исключительно программу в одном большом окне. Какие окна может представлять УЧПУ зависит от избранного режима работы.

Определение распределения экрана:

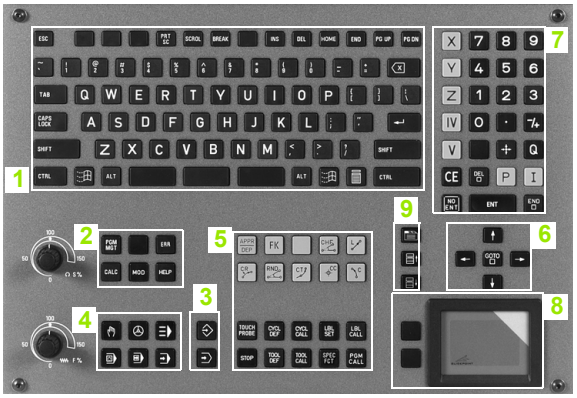


Нажать клавишу переключения экрана: Линейка программируемых клавиш указывает возможности распределения экрана, смотри “Режимы работы”, страница 42



Выбор распределения экрана с помощью программируемой клавиши (Softkey)

Пульт обслуживания



УЧПУ поставляется с пультом управления TE 530. Картина указует элементы обслуживания пульта управления TE 530:

1 Алфавитная клавиатура для ввода текстов, имён файлов и ДИН/ИСО-программирования.

Версия с двумя процессорами: Дополнительные клавиши для обслуживания Windows

2 ■ Управление файлами
■ Калькулятор
■ MOD-функция
■ HELP-функция (ПОМОЩЬ)

3 Режимы работы для программирования

4 Режимы работы станка

5 Открытие диалогов программирования

6 Клавиши со стрелкой и команда перехода GOTO

7 Ввод числовых значений и выбор оси

8 Сенсорный планшет: только для обслуживания версии с двумя процессорами, программируемых клавишей и smarT.NC

9 smarT.NC-клавиши навигации

Функции отдельных клавиш собраны на второй странице оболочки этой инструкции.

Некоторые производители станков не используют стандартного пульта управления фирмы HEIDENHAIN. В таких случаях обратите внимание на Инструкцию обслуживания станка.

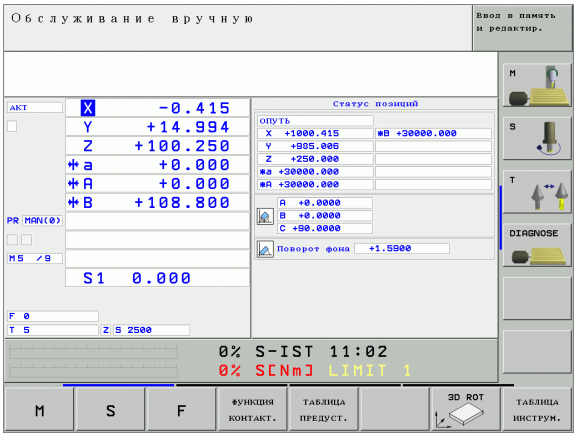
Внешние клавиши, как нпр. NC-START (ЧУ-СТАРТ) или NC-STOP (ЧУ-СТОП), описываются так же в инструкции обслуживания станка.

1.3 Режимы работы

Режим Вручную и Эл. маховичок

Наладка станка производится в режиме Ручное управление. В этом режиме работы можно позиционировать оси машины вручную или поэтапно, установить опорные точки и наклонять поверхность обработки.

Режим работы Эл. маховичок вспомогает мануальное перемещение рабочих органов с помощью электронического маховичка HR.

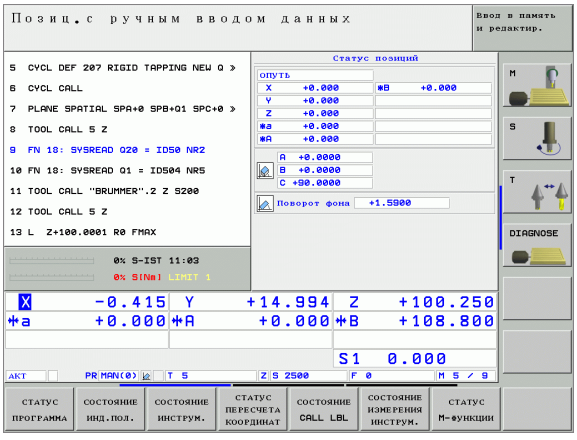


Программируемые клавиши для распределения экрана (выбор как описано раньше)

Окно	Softkey
Положения	ПОЗИЦИЯ
Слева: Положения, справа: Индикация статуса (состояния)	ПОЗИЦИЯ + СОСТОЯНИЕ

Позиционирование с ручным вводом

В этом режиме работы можно программировать простые движения перемещения, нпр. для фрезерования плоскостей или предпозиционирования.

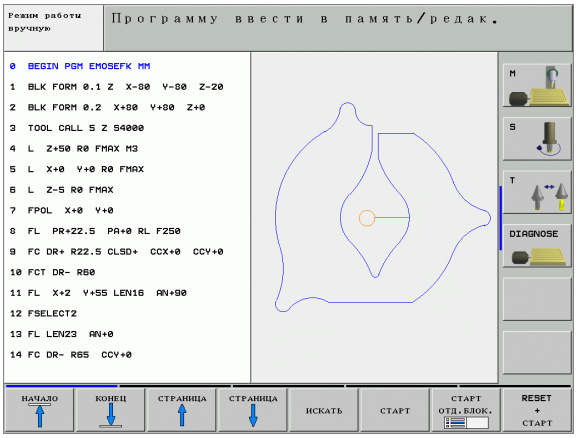


Программируемые клавиши для распределения экрана

Окно	Softkey
Программа	ПРОГРАММА
Слева: Программа, справа: Индикация статуса (состояния)	ПРОГРАММА + ГРАФИКА

Программу ввести в память/редактировать

Ваши программы обработки составляете в этом режиме работы. Разнообразную помощь и дополнения при программировании предоставляют: Свободное программирование контура, разные циклы и функции Q-параметров. По желанию графика программирования или линейная графика 3D (FCL 2-функция) указует программированные пути перемещения.



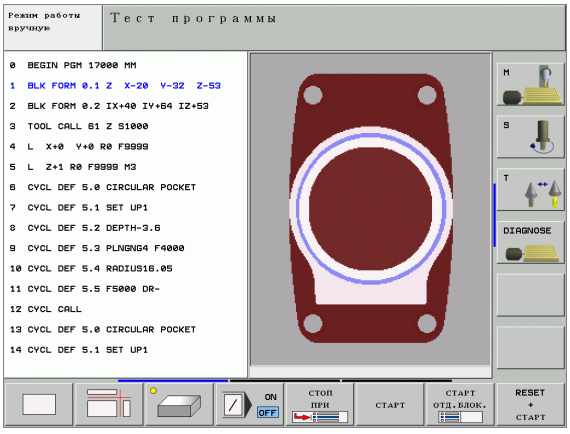
Программируемые клавиши для распределения экрана

Окно	Softkey
Программа	ПРОГРАММА
Слева: Программа, справа: Сегментация программы	ПРОГРАММА + ГРУППИР.
Слева: Программа, справа: Графика программирования	ПРОГРАММА + ГРАФИКА
Слева: Программа, справа: 3D-линейная графика	ПРОГРАММА + 3D-ЛИНИИ

Тест программы

ЧПУ моделирует программы и части программ в режиме работы Тест программы, для того чтобы нпр. обнаружить геометрические несовместимости, отсутствующие или неправильные данные в программе или нарушения рабочего пространства. Моделирование вспомогается графически с разными перспективами.

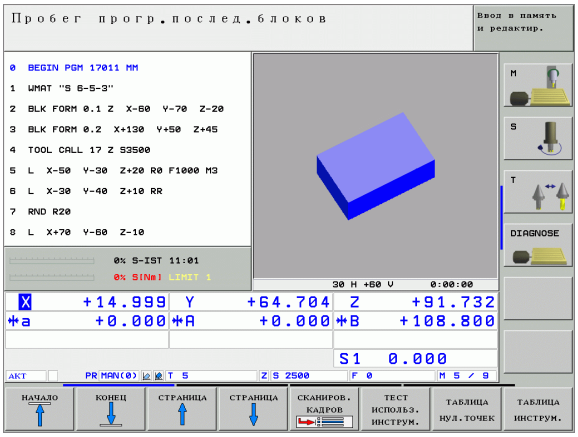
Программируемые клавиши для распределения экрана: смотри “Прогон программы согласно последовательности блоков и пробег программы отдельными блоками”, страница 44.



Прогон программы согласно последовательности блоков и пробег программы отдельными блоками

В прогоне программы согласно последовательности блоков ЧПУ выполняет программу до конца программы или до мануального а также программированного перерыва. После перерыва Вы можете продолжать снова прогон программы.

В прогоне программы отдельными блоками Вы осуществляете пуск каждой записи (блока) с помощью внешней клавиши СТАРТ (START)



Программируемые клавиши для распределения экрана

Окно	Softkey
Программа	ПРОГРАММА
Слева: Программа, справа: Сегментация программы	ПРОГРАММА + ГРУППИР.
Слева: Программа, справа: Состояние	ПРОГР. + СОСТОЯНИЕ
Слева: Программа, справа: Графика	ПРОГРАММА + ГРАФИКА
Графика	ГРАФИКА

Программируемые клавиши для распределения экрана в таблицах палет

Окно	Softkey
Таблица палет	МЕНЮ
Слева: Программа, справа: Таблица палет	ПРОГРАММА + МЕНЮ
Слева: Таблица палет, справа: Состояние	МЕНЮ + СТАТУС
Слева: Таблица палет, справа: Графика	МЕНЮ + ГРАФИКА

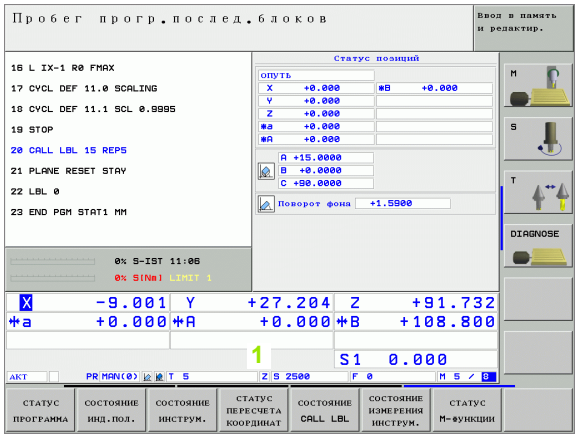
1.4 Индикации состояния

“Общая ” индикация состояния

Общая индикация состояния 1 даёт информацию о актуальном состоянии станка. Она появляется автоматически в режимах работы

- Прогон программы отдельными блоками и Прогон программы согласно последовательности блоков, пока для индикации не будет избрана исключительно “Графика”, а также при
- позиционировании с ручным вводом.

В режимах работы Ручное управление и Эл. маховичок индикация состояния появляется в большом окне.



Информация индикации состояния

Символ	Значение
IST(ФАКТ)	Фактические или заданные координаты актуального положения
XYZ	Оси станка, вспомогательные оси станка ЧПУ указывает с помощью малых букв. Последовательность и количество указываемых осей установливает производитель станков. Обратите внимание на информацию в инструкции облуживания станка.
FSM	Индикация подачи в дюймах соответствует десятой части эффективного значения. Частота вращения S, подача F и активная дополнительная функция M
*	Прогон программы начался
	Ось блокирована
	Ось может перемещаться с помощью маховичка
	Оси перемещаются при наклонённой плоскости обработки
	Оси перемещаются с учётом базового поворота
PR	Номер активной базовой точки из таблицы Preset. Если базовая точка установлена вручную, то УЧПУ указывает за символом текст **MAN**

Дополнительные индикации состояния

Дополнительные индикации состояния дают подробную информацию о проходе программы. Их можно вызвать во всех режимах работы, с исключением Программу ввести в память/ редактировать.

Включить дополнительную индикацию статуса



Вызвать линейку программируемых клавиш для распределения экрана



Выбрать изображение на экране с дополнительной индикацией состояния

Выбор дополнительной индикации состояния



Переключить линейку программируемых клавиш, до тех пор пока появятся программируемые клавиши СОСТОЯНИЕ (СТАТУС)

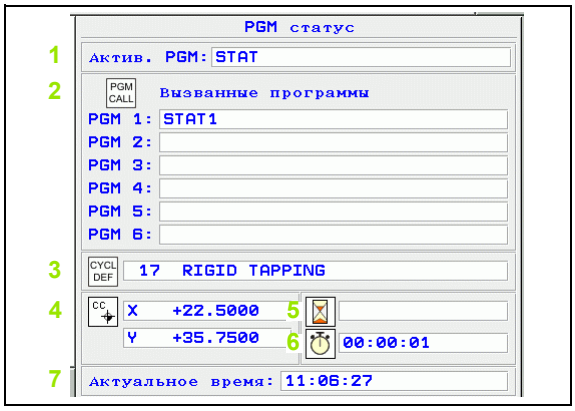


Выбор дополнительной индикации состояния, нпр. общая информация о программе

Ниже описываются разные дополнительные индикации о состоянии, выбираемые через программируемые клавиши:

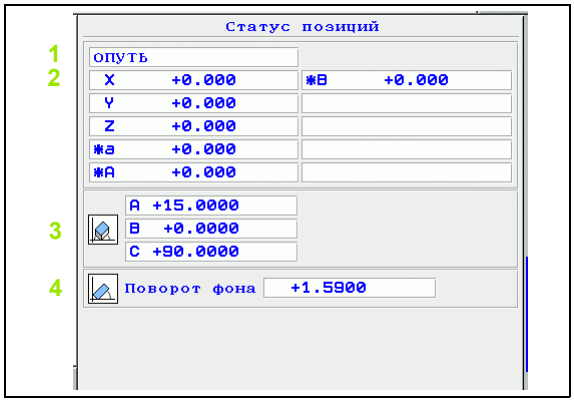
Общая информация о программе

Softkey	Распределение	Значение
СТАТУС ПРОГРАММА	1	Имя активной главной программы
	2	Вызванные программы
	3	Активный цикл обработки
	4	Центр круга CC (полюс)
	5	Время обработки
	6	Счётчик времени продолжительности пребывания
	7	Актуальное время



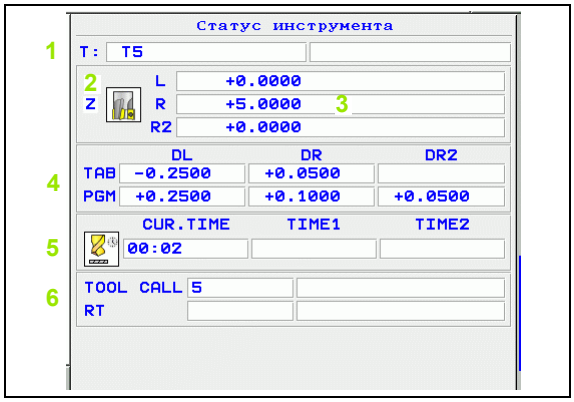
Положения и координаты

Softkey	Распределение	Значение
состояние инд.пол.	1	Индикация положения
	2	Вид индикации положения, нпр. факт-положение
	3	Угол наклона для плоскости обработки
	4	Угол базового поворота



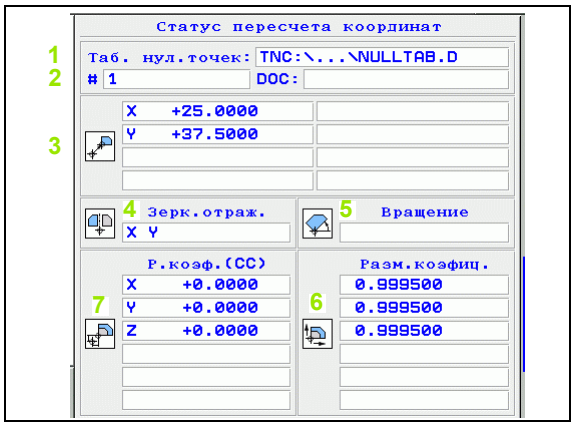
Информация о инструментах

Softkey	Распределение	Значение
состояние инструм.	1	■ Индикация T: Номер инструмента имя инструмента ■ Индикация RT: Номер и имя однотипного ииструмента
	2	Ось инструмента
	3	Длина и радиусы инструмента
	4	Припуски (значения дельта) из TOOL CALL (PGM) и из таблицы инструментов (TAB)
	5	Время стойкости, максимальное время стойкости (TIME 1) и максимальное время стойкости при TOOL CALL (TIME 2)
	6	Индикация активного инструмента и (следующего) запасного инструмента



пересчёт координат

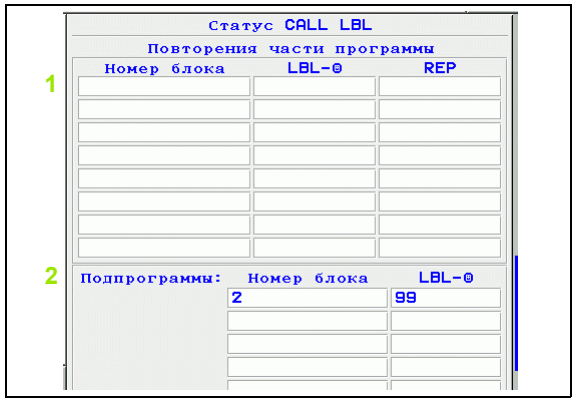
Softkey	Распределение	Значение
СТАТУС ПЕРЕСЧЕТА КООРДИНАТ	1	Имя активной таблицы нулевых точек.
	2	Активный номер нулевой точки (**#**), комментарий из активной строки активного номера нулевой точки (**DOC**) из цикла 7
	3	Активное смещение нулевой точки (цикл 7); УЧПУ указует активное смещение нулевой точки на вплоть до 8 осях
	4	Оси в зеркальном отображении (цикл 8)
	5	Активный угол поворота (цикл 10)
	6	Активный размерный коэфицент / размерные коэфициенты (циклы 11 / 26); УЧПУ указует активный размерный коэфицент на плоть до 6 осях
	7	Центр центрического растяжения



Смотри “Циклы для пересчёта координат” на странице 470.

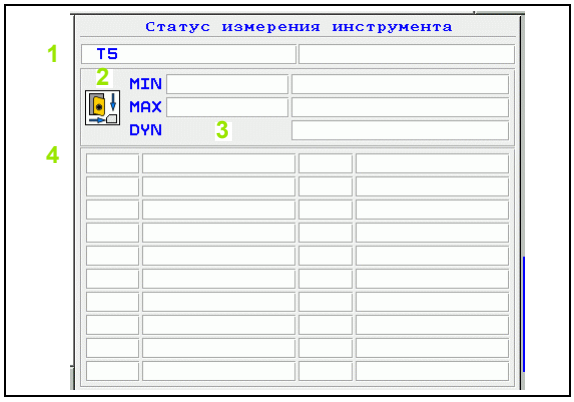
Повторения части программы/подпрограммы

Softkey	Распределение	Значение
СОСТОЯНИЕ CALL LBL	1	Активные повторения части программы с номером блока, номером метки и количеством программированных/ предусмотренных для выполненя повторений
	2	Активные номера подпрограмм с номером кадра, под которым вызывалась подпрограмма и номер вызываемой метки



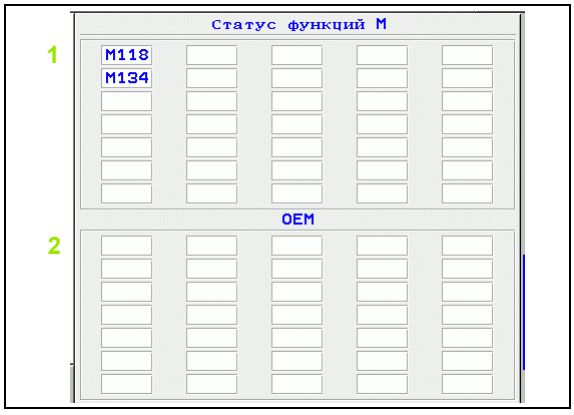
Измерение инструмента

Softkey	Распределение	Значение
СОСТОЯНИЕ ИЗМЕРЕНИЯ ИНСТРУМ.	1	Номер инструмента, который измеряется
	2	Индикация, измеряется ли радиус инструмента или его длина
	3	MIN- и MAX-значение измерения отдельных режущих кромок и результаты измерения со вращающимся инструментом (DYN)
	4	Номер кромки инструмента с принадлежащим значением измерения. Звёздочка за значением измерения указывает, что оно лежит вне предела допуска из таблицы инструментов



Активные дополнительные функции M

Softkey	Распределение	Значение
СТАТУС М-ФУНКЦИИ	1	Список активных M-функций с жёстко определённым значением
	2	Список активных M-функций, которые настроиваются производителем станков



1.5 Принадлежности: 3D-импульсные системы и электронические маховички фирмы HEIDENHAIN

3D-импульсные системы

С помощью разных 3D-импульсных систем фирмы HEIDENHAIN Вы можете:

- провести автоматическую наладку загатовок
- быстро и точно установить опорные точки
- провести измерения загатовки во время прогона программы
- провести измерение инструментов и проверку



Все функции импульсной системы описаны в отдельной инструкции для пользователя. Обращайтесь пожалуйста в данном случае к фирме HEIDENHAIN, если Вы нуждаетесь в этой инструкции. Идентификационный номер (Id.-Nr.): 329 203-xx.

Импульсные системы TS 220 и TS 640

Эти импульсные системы предназначены особенно для автоматической наладки загатовки, установливания опорных точек, для измерений на загатовке. TS 220 передаёт сигналы переключения через кабель и при этом является экономной альтернативой, если Вы должны иногда проводить оцифровывание.

Особенно для станков с механизмом смены инструмента пригодна импульсная система TS 640 (смотри картина), которая передает сигналы переключения безкабельно, с помощью инфракрасного света.

Принцип действия: В переключающих импульсных системах фирмы HEIDENHAIN износостойкий оптический выключатель регистрирует отклонение щупа. Произведённый сигнал заставляет сохранять фактическое значение актуальной позиции импульсной системы в памяти.



Импульсная система TT 130 для измерений инструмента

TT 130 это переключающая 3D-импульсная система для измерения и проверки инструментов. ЧПУ предоставляет здесь 3 цикла, с помощью которых установливается радиус и длина инструмента в случае стоящего и вращающегося шпинделя. Особенно солидная конструкция и высокий класс защиты обеспечивают нечувствительность TT 130 на влияние охладителя и стружки. Коммутационный сигнал образуется с помощью износостойкого оптического выключателя, выделявшегося высокой надёжностью.



Электронические маховички HR

Электронические маховички упрощают точное мануальное перемещение рабочих органов. Путь перемещения на один поворот маховичка выбираемый в широком диапазоне. Кроме монтажных маховичков HR 130 и HR 150 фирма HEIDENHAIN предлогает переносные маховички HR 410 и HR 420. Подробное описание HR 420 находится в главе 2 (смотри “Электронический маховичок HR 420” на странице 60)







2

Ручное управление и наладка

2.1 Включение, выключение

Включение



Включение и наезд точек отсчёта это функции зависящие от данного станка. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

Включить напряжение сети УЧПУ и станка. Затем УЧПУ указывает следующий диалог:

ТЕСТ ПАМЯТИ

Память ЧПУ проверяется автоматически

ПЕРЕРЫВ В ЭЛЕКТРОСНАБЖЕНИИ

CE

ЧПУ-сообщение, произошёл перерыв электроснабжения –сброс сообщения

PLC-ПРОГРАММУ ТРАНСЛИРОВАТЬ

PLC-программа ЧПУ транслируется автоматически

УПРАВЛЯЮЩЕЕ НАПРЯЖЕНИЕ ДЛЯ РЕЛЕ ОТСУТСТВУЕТ

I

Включить управляющее напряжение. ЧПУ проверяет функционирование аварийного выключателя (Not-Aus)

РУЧНОЕ УПРАВЛЕНИЕ
ПРОЕЗД ТОЧЕК ОТСЧЁТА

I

Проезд точек отсчета с заданной последовательностью: Нажать для каждой оси внушнюю клавишу START или

X Y

Проезд точек отсчета с произвольной последовательностью: Для каждой оси нажать внешнюю клавишу направления и держать, пока точка отсчета будет проехана



Если станок оснащен абсолютными измерительными устройствами, то не требуется переход по опорным меткам. УЧПУ готово к эксплуатации сразу после включения электропитания.

ЧПУ готово к эксплуатации и находится в режиме работы Ручное управление.



Вы вынуждены только тогда переехать точки отсчёта, если хотите переместить оси станка. Если хотите только редактировать программы или их протестовать, то выберите сразу после включения управляющего напряжения режим работы Программу ввести в память/редактировать или Тест программы.

Точки отчёта Вы можете потом переехать. Нажмите для этого в режиме работы Ручное управление программируемую клавишу ТОЧ.ОТСЧЕТА ПОДВОД.

Проехать точку отсчёта при наклонённой поверхности обработки

Проезд точки отсчёта при наклонённой системе координат возможно через внешние клавиши направления осей. Для этого должна быть активной функция “Наклон плоскости обработки” в режиме Ручное управление, смотри “Активировать ручное наклонение”, страница 81. ЧПУ производит потом при нажатии клавиши направления осей интерполяцию соответсвенных осей.



Обратите внимание, чтобы введённые в меню значения углов совпадали с фактическим значением углов оси наклона.

Если в наличии, то можете перемещать оси также в актуальном направлении оси инструмента (смотри “Установление актуального направления оси инструмента в качестве активного направления обработки (FCL 2-функция)” на странице 82).



Если пользуетесь этой функцией, тогда следует в случае неабсолютных измерительных приборов подтвердить позицию осей поворота, указываемых УЧПУ в наплывающем окне. Указуемая позиция соответствует последней, активной перед выключением позиции осей поворота.

Если одна из обоих раньше активных функций является активной, тогда клавиша NC-STARTне работает. ЧПУ выдаёт соответственное сообщение об ошибках.

Выключение



iTNC 530 с Windows 2000: Смотри “iTNC 530 выключить”, странице 688.

Для избежания потери данных при выключении, Вы должны целенаправлённо выключить операционную систему:

- Выбор режима работы Ручное управление



- Выбрать функцию для выключения, ещё раз потвердить с помощью программируемой клавиши ДА
- Если ЧПУ укажет в окне текст **Сейчас можете выключить**, Вы можете прервать снабжение ЧПУ током.



Самовольное выключение ЧПУ может привести к потерям данных.

2.2 Перемещение осей станка

Подсказка



Перемещение с помощью внешних клавиш направления зависит от данного станка. Обратите внимание на инструкцию обслуживания станка!

Перемещение оси с помощью внешних клавиши направления



Выбор режима работы Ручное управление



Нажать внешнюю клавишу направления и держать, как долго ось должна перемещаться или



постоянно перемещать ось: Деражать нажатой внешнюю клавишу направления и коротко нажать внешнюю СТАРТ-клавишу

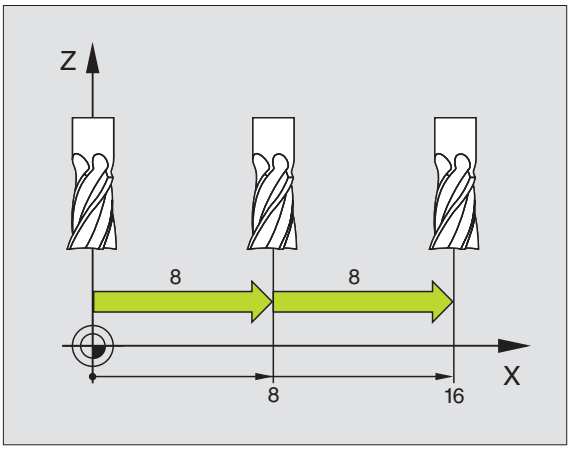


Остановить: Нажать внешнюю клавишу СТОП

С помощью этих двух методов можете переместить несколько осей одновременно. Подача, с которой перемещаете оси, изменяете через программируемую клавишу F, смотри “Число оборотов шпинделя S, подача F и дополнительная функция M”, страница 66.

Пошаговое позиционирование

В случае пошагового позиционирования ЧПУ перемещает оси станка на определённую оператором величину шага.



Выбор режима работы Ручное управление или Эл. маховичок выбрать

Переключение линейки программируемых клавиш

Выбор поэтапного позиционирования: Установка Softkey РАЗМЕР ШАГА на ON

ПОДАЧА =

Ввести подачу в мм, нпр. 8 мм

Нажать внешнюю клавишу направления: произвольно часто позиционировать

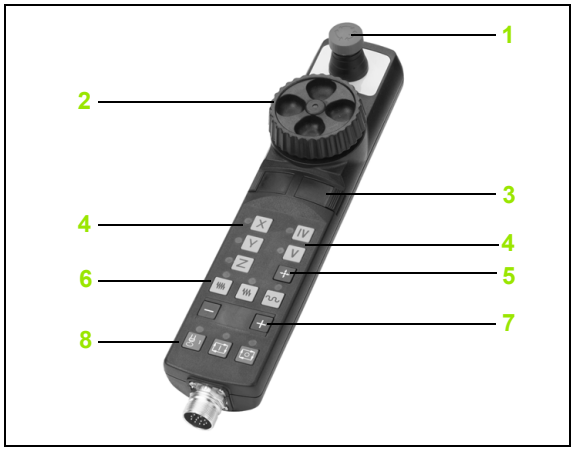
Максимальное вводимое значение для одного подвода составляет 10 мм.

Перемещение с помощью электронического маховичка HR 410

Переносный маховичок HR 410 оснащён двумя клавишами согласия. Эти клавиши находятся под грибковой ручкой.

Вы можете переместить оси станка только тогда, если одна из клавиши согласия нажата (функция зависящая от станка).

Маховичок HR 410 распологает следующими элементами обслуживания:



1 NOT-AUS-клавиша (аварийный выключатель)
2 Маховичок
3 Клавиши согласия
4 Клавиши выбора оси
5 Клавиша приёма фактического положения
6 Клавиши определения подачи (медленно, средняя, быстро; виды подачи определяются производителем станка)
7 Направление, в котором УЧПУ перемещает избранную ось
8 Функции станка (определяются производителем станков)

Красные индикаторы показывают, какие оси и какую подачу Вы выбрали.

Перемещение с помощью маховичка возможно даже при активной **M118** во время отработки программы.

Перемещение



Режим работы Эл. маховичок выбрать



Держать нажатой клавишу согласия



Выбор оси



Выбор подачи



Активную ось переместить в направлении + или



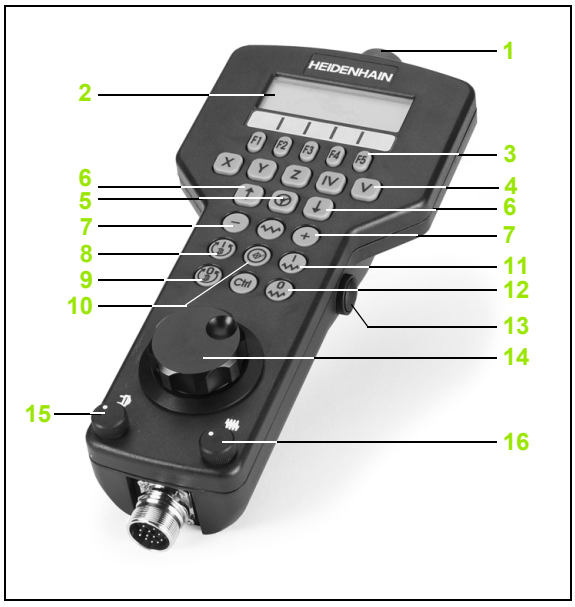
активную ось переместить в направлении –

Электронический маховичок HR 420

Противоположно к HR 410 переносный маховичок HR 420 оснащен дисплеем, на котором высвечиваестя разнообразная информация. Кроме того оператор может через программируемые клавиши маховичка осуществлять важные функции настройки, нпр. установливать опорные точки или вводить функции M и их отрабатывать.

Как только маховичок активируется через клавишу активирования маховичка, невозможно управление через пульт обслуживания. УЧПУ указует это состаяние на дисплее УЧПУ в перекрывающем окне.

Маховичок HR 420 располагает следующими элементами обслуживания:



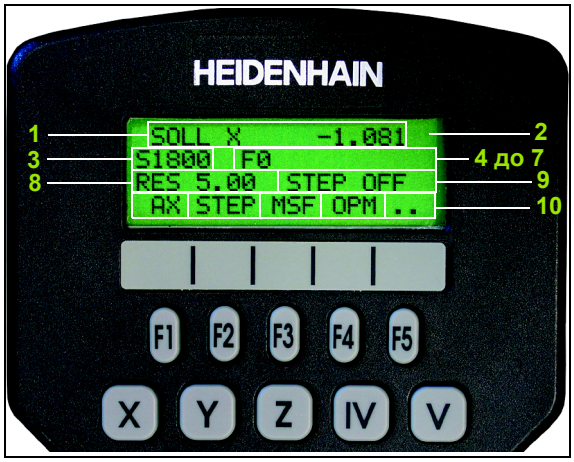
1 NOT-AUS-клавиша (аварийный выключатель)
2 Дисплей маховичка для индикации статуса и выбора функций
3 Softkeys
4 Клавиши выбора осей
5 Клавиша активирования маховичка
6 Клавиши со стрелкой для определения чувствительности маховичка
7 Клавиша направления, в котором УЧПУ перемещает избранную ось
8 Включить шпиндель (функция зависящая от станка)
9 Выключить шпиндель (функция зависящая от станка)
10 Клавиша «ЧУ-запись генерировать»
11 ЧУ-старт
12 ЧУ-стоп
13 Клавиша согласия
14 Маховичок
15 Потенциометр скорости вращения шпинделя
16 Потенциометр подачи

Перемещение с помощью маховичка возможно – при активной **M118** во время отработки программы.

Производитель станков может предоставить дополнительные функции для маховичка HR 420 в распоряжение. Обратите внимание на Инструкцию обслуживания станка

Дисплей

Дисплей маховичка (смотри картина) состоит из 4 строк. ЧПУ указывает на нем следующую информацию:



1 **ЗАДАН. X+1.563**: Вид индикации положения и позицию избранной оси
2 *: STIB (управление работает)
3 **S1000**: Актуальная скорость вращения шпинделя
4 **F500**: Актуальная подача, с которой избранная ось перемещается в данный момент
5 **E**: Появилась ошибка
6 **3D**: Функция наклона плоскости обработки является активной
7 **2D**: Функция поворота фона является активной
8 **RES 5.0**: Активное разрешение маховичка. Путь в мм/поворот (°/поворот в случае осей поворота), проходимый избранной осью при одном повороте маховичка
9 **STEP ON** или **OFF**: Пошаговое позиционирование активное или неактивное. При активной функции УЧПУ указывает дополнительно активный шаг перемещения
10 Линейка программируемых клавиш: Выбор разных функций, описание в последующих главах

Выбор перемещаемой оси

Главные оси X, Y и Z, как и две дальшие, определяемые производителем станков оси, можете активировать непосредственно через кнопки выбора оси. Если станок располагает дальшими осями, действуете следующим образом:

- Программируемую клавишу маховичка F1 (**AX**) нажать: УЧПУ высвечивает на дисплее маховичка все активные оси. Активная в данный момент ось мигает
- Желаемую ось с Softkeys маховичка F1 (**->**) или F2 (**<-**) избрать и с помощью Softkey F3 (**OK**) потвердить

Настройка чувствительности маховичка

Чувствительность маховичка определяет, какой путь должна пройти ось за один поворот маховичка. Определяемые чувствительности жестко настроены и выбираемые непосредственно через клавиши со стрелкой маховичка (только если размер шага не является активным).

Настроиваемые значения чувствительности: 0.01/0.02/0.05/0.1/0.2/0.5/1/2/5/10/20 [мм/поворот или градусы/поворот]

Перемещение осей



Активировать маховичок: Клавишу маховичка на HR 420 нажать. УЧПУ управляется сейчас только через HR 420, на дисплее УЧПУ высвечивается перекрывающее окно с текстом указания

При необходимости используя Softkey OPM выбирать желаемый режим работы (смотри “Смена режима работы” на странице 64)



Если требуется держать нажатой клавишу согласия



На маховичке избрать ось, которая должна перемещаться. Избрать дополнительные оси через программируемые клавиши



Активную ось переместить в направлении + или

активную ось переместить в направлении –



Деактивировать маховичок: Клавишу маховичка на HR 420 нажать. УЧПУ управляется снова через пульт обслуживания

Настройки потенциометра

После активирования маховичка, потенциометры пульта управления станка дальше являются активными. Если хотите пользоваться потенциометрами маховичка, следует это сделать следующим образом:

- Нажать клавиши Ctrl и маховичок на HR 420, УЧПУ указует на дисплее маховичка меню Softkey для выбора потенциометра
- Softkey HW нажать, чтобы активировать потенциометр маховичка

После активирования потенциометра маховичка, следует активировать снова потенциометры пульта управления станка перед отменой маховичка. Это осуществляется следующим образом:

- Нажать клавиши Ctrl и маховичок на HR 420, УЧПУ указует на дисплее маховичка меню Softkey для выбора потенциометра
- Softkey KBD нажать, чтобы активировать потенциометры на пульте управления станка

Пошаговое позиционирование

В случае пошагового позиционирования ЧПУ перемещает активную в данный момент ось маховичка на определённую оператором величину шага.

- Программируемую клавишу маховичка F2 (**STEP**) нажать:
- Активировать пошаговое позиционирование: Программируемую клавишу маховичка 3 (**ON**) нажать
- Избрать желаемую величину шага нажатием на клавишу F1 или F2. Если оператор нажал на одну из этих клавишей, то УЧПУ повышает шаг считывания при смене десятичного значения на коэфицент 10. Дополнительным нажатием клавиши Ctrl повышается шаг считывания на 1. Минимальное возможное значение шага составляет 0.0001 мм, максимальное 10 мм
- Избранную величину шага с Softkey 4 (**OK**) переписать
- С помощью клавиши маховичка + или – переместить активную ось маховичка в соответственном направлении

Ввести дополнительные функции M

- Программируемую клавишу маховичка F3 (**MSF**) нажать:
- Программируемую клавишу маховичка F1(**M**) нажать:
- Избрать желаемый номер функции M нажатием на клавишу F1 или F2
- Выполнить дополнительную функцию M с помощью клавиши ЧУ-старт

Ввести скорость вращения шпинделя S

- Программируемую клавишу маховичка F3 (**MSF**) нажать:
- Программируемую клавишу маховичка F2 (**S**) нажать:
- Избрать желаемую величину шага нажатием на клавишу F1 или F2. Если оператор нажал на одну из этих клавишей, то УЧПУ повышает шаг считывания при смене десятичного значения на коэфицент 10. Дополнительным нажатием клавиши Ctrl повышается шаг считывания на 1000.
- Активирование новой скорости вращения S с помощью клавиши ЧУ-старт

Ввод подачи F

- Программируемую клавишу маховичка F3 (**MSF**) нажать:
- Программируемую клавишу маховичка F3 (**F**) нажать
- Избрать желаемую величину подачи нажатием на клавишу F1 или F2. Если оператор нажал на одну из этих клавишей, то УЧПУ повышает шаг считывания при смене десятичного значения на коэфицент 10. Дополнительным нажатием клавиши Ctrl повышается шаг считывания на 1000.
- Новую подачу F программируемой клавишей F3 (**OK**) принять

Установление точки отнесения (опорной точки)

- Программируемую клавишу маховичка F3 (**MSF**) нажать:
- Программируемую клавишу маховичка F4 (**PRS**) нажать:
- В данном случае избрать ось, на которой следует установить опорную точку
- Ось с Softkey маховичка F3 (**OK**) занулить или с помощью Softkeys F1 и F2 определить желаемое значение и потом с Softkey F3 (**OK**) принять его. Дополнительным нажатием клавиши Ctrl повышается шаг считывания до 10

Смена режима работы

Через программируемую клавишу F4 (**OPM**) можете на маховичке переключать режим работы, конечно если актуальное состаяние управления допускает переключение.

- Программируемую клавишу маховичка F4 (**OPM**) нажать
- Выбор желаемого режима работы через программируемые клавиши маховичка
  - MAN: Ручное управление
  - MDI: Позиционирование с ручным вводом
  - SGL: Прогон программы отдельными блоками
  - RUN: Прогон программы согласно последовательности блоков

Генерирование полной L-записи



Определить через MOD-функцию значения оси, переписываемые в ЧУ-запись (смотри “Выбор оси для L-запись-генерации” на странице 648).

Если нет избранных осей, УЧПУ указывает сообщение об ошибках **Нет выбора оси**

- Режим работы **Позиционирование с ручным вводом** избрать
- С помощью клавишей со стрелкой на клавиатуре УЧПУ выбирать ЧУ-запись, за которой хотите вставить новую запись L
- Активировать маховичок
- Нажать клавишу маховичка «ЧУ-запись генерировать»: УЧПУ вставляет полную запись L, содержащую все избранные через функцию MOD позиции оси

Функции в режимах работы прогона программы

В режимах работы прогона программы можете отработать следующие функции:

- ЧУ-старт (клавиша маховичка NC-Start)
- ЧУ-стоп (клавиша маховичка NC- Stop)
- Если нажимался ЧУ-стоп: Внутренний стоп (Softkeys маховичка **MOP** и потом **STOP**)
- Если нажимался ЧУ-стоп: Перемещение осей вручную (Softkeys маховичка **MOP** и потом **MAN**)
- Повторный подвод к контуру, после того как оси были перемещены вручную во время прервания программы (Softkeys маховичка **MOP** и потом **REPO**). Обслуживание осуществляется через программируемые клавиши, как и через программируемые клавиши дисплея (смотри “Повторный наезд контура” на странице 616)
- Включение/выключение функции наклона плоскости обработки (Softkeys маховичка **MOP** и потом **3D**)

2.3 Число оборотов шпинделя S, подача F и дополнительная функция M

Применение

В режимах работы Ручное управление и Эл. маховичок вводите число оборотов шпинделя S, подачу F и дополнительную функцию M через программируемые клавиши. Дополнительные функции описаны в “7. Программирование: дополнительные функции“



Производитель станка определяет, какими дополнительными функциями M Вы можете пользоваться и какие функции находятся в Вашем распоряжении.

Ввести значения

Число оборотов шпинделя S, дополнительная функция M

S — Выбор ввода частоты вращения шпинделя: программируемая клавиша S

ЧИСЛО ОБОРОТОВ ШПИНДЕЛЯ S=

1000 I — Ввести число оборотов шпинделя и приём с помощью внешней клавиши СТАРТ

Вращение шпинделя с введённым числом оборотов S пускаете с помощью дополнительной функции M. Дополнительную функцию M вводите таким же самым образом.

Подача F

Ввод подачи F Вы должны потвердить нажимая вместо внешней клавиши СТАРТ клавишу ENT.

Для подачи F действует:

- Если введено F=0, то действует наименьшая подача из MP1020
- F сохраняется также после перерыва в электроснабжении

Изменить частоту вращения шпинделя и подачу

С помощью поворотных ручек перерегулирования (Override) для частоты вращения шпинделя S и подачи F можно изменить установленную величину от 0% до 150%.

Поворотная ручка перерегулирования (Override) для числа оборотов шпинделя действует только в случае станков с безступенчатым приводом шпинделя.



2.4 Установление опорной точки (без 3D-импульсной системы)

Подсказка



Установление опорной точки (без 3D-импульсной системы) Смотри инструкция для потребителя Циклы импульсной системы:

При установливании опорной точки индикация ЧПУ переходит на координаты известного положения обрабатываемой детали.

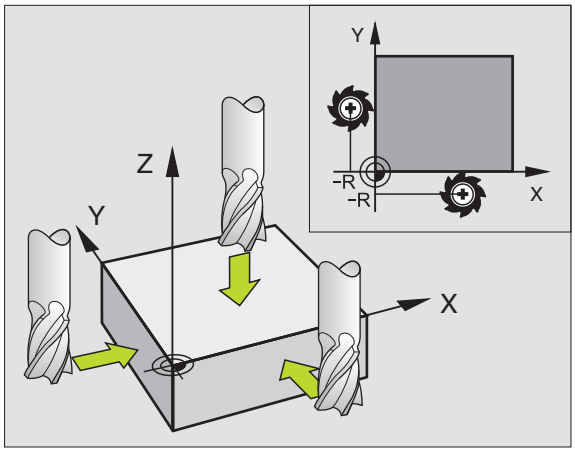
Подготовка

- Закрепить и центрировать загатовку
- Заменить нулевой инструмент с известным радиусом
- Убедиться, что ЧПУ указует факт-положения

Установление базовой точки через клавиши осей

Метод защиты

Если поверхность загатовки не должна быть закрацована, то на загатовку укладывается листовой металл известной толщины d. Для опорной точки вводите тогда значение на d больше.



выбирать режим работы **Ручное управление**

X Y Z — Осторожно перемещать инструмент, пока он не каснётся загатовки (возникнет царапина)

Z — Выбор оси (все оси выбираемые также через ASCII-клавиатуру)

УСТАНОВЛЕНИЕ ОПОРНОЙ ТОЧКИ Z=

0 ENT — нулевой инструмент, ось шпинделя: Установить индикацию на известное положение загатовки (нпр. 0) или ввести толщину d листа. На поверхности обработки: Радиус инструмента учесть

Опорные точки остальных осей установливаете таким же образом.

Если применяете в оси подачи преднастроенный инструмент, то установите пожалуйста индикацию оси подачи на длину L инструмента или на сумму Z=L+d.

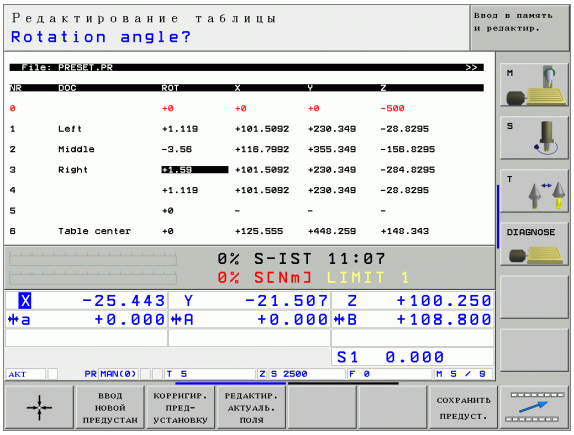
Управление базовыми точками в таблицы Preset

Таблицу Preset следует объязательно использовать, если

- станок оснащен осями поворота (поворотный стол или качающаяся головка) и оператор работает с функцией Наклон плоскости обработки
- Станок оснащен системой смены головки
- До этого Вы работали на более старших моделях УЧПУ с REF-относением таблиц нулевых точек
- Если хотите обрабатывать несколько тех же самых деталей, но при их зажиме в разных положениях наклона

Таблица Preset может содержать довольно много строк (опорных точек). Для оптимирования величины файла и скорости переработки, оператор должен использовать только такое количество строк, которые необходимые для управления опорными точками.

Новые строки можете из-за аспекта защиты только в конце таблицы Preset.



Опорные точки записывать в память в таблицы Preset

Таблица Пресет носит имя **PRESET.PR** и сохраняется в каталоге **TNC:** в памяти. **PRESET.PR** редактируемая только в режиме работы **Вручную** и **Эл. маховичок** . В режиме работы Программу ввести в память/редактировать можете таблицу только читать, но не изменять ее.

Копирование таблицы Preset в другой каталог (для защиты данных) разрешается. Строки, защищенные производителем станков от записи, защищены принципиально также в копируемых таблицах от записи, не могут значит изменяться оператором.

Не изменяйте в копируемых таблицах количества строк! Это может привести к проблемам, если хотите повторно активировать таблицу.

Для активирования копированной в другой каталог таблицы Preset, следует копировать ее обратно в каталог **TNC:**.

У Вас есть несколько возможностей, записывать в память опорные точки/базовый поворот в таблицы Preset:

- Через циклы контактирования в режиме работы **Вручную** или **Эл.маховичок** (смотри инстуркцию обслуживания Циклы импульсной системы, глава 2)
- Через циклы контактирования 400 до 402 и 410 до 419 в автоматическом режиме работы (смотри инструкция обслуживания Циклы импульсной системы, глава 3)
- Запись вручную (смотри последующее описание)



Повороты фона из таблицы Preset (предустановки) поворачивают систему координат вокруг Preset, находящегося в той же строке как и поворот фона.

УЧПУ проверяет при устанавлении базовой точки, совпадает ли положение осей наклона с соответствующими значениями в меню 3D ROT (зависит от настройки оператором в таблице кинематики). Из этого следует:

- При неактивной функции наклона плоскости обработки индикация положения осей поворота должна = 0° (в данном случае оси вращения установить на ноль)
- При активной функции наклона плоскости обработки индикации положения осей вращения и записанное значение угла в меню 3D ROT должны совпадать друг с другом

Производитель станков может любые строки в таблицы Preset блокировать, чтобы отложить в них жесткие опорные точки (нпр. центр круглово стола). Такие строки обозначаются в таблицы Preset другим цветом (стандартное обозначение красное).

Строка 0 в таблицы Preset защищена принципиально от записи. УЧПУ сохраняет в строке 0 всегда ту опорную точку, которая установливалась оператором вручную при использовании осевых клавишей или с помощью программируемой клавиши. Если установленная вручную опорная точка является активной, тогда УЧПУ указует в индикации статуса текст **PR MAN(0)**

Если с помощью циклов зонда для установки опорной точки автоматически настраиваете индикцию УЧПУ, тогда УЧПУ не сохраняет этих значений в строке 0.

Опорные точки записывать в память в таблицы Preset вручную

Для записи опорных точек в таблицы Пресет, следует



выбирать режим работы **Ручное управление**



осторожно перемещать инструмент, пока он не каснётся загатовки (возникнет царапина) или соответственно позиционировать часовой сенсор



Индикация таблицы Пресет: УЧПУ открывает таблицу Пресет и устанавливает курсор на активной строке таблицы



Выбор функций для записи Пресет: УЧПУ указует на линейке программируемых клавишей находящиеся в распоряжении возможности ввода. Описание возможностей ввода: смотри таблицу ниже



Выбор строки в таблицы Пресет, которую хотите изменить (номер строки соответствует номеру Пресет)



при необходимости выбирать графу (ось) в таблицы Пресет, которую хотите изменить



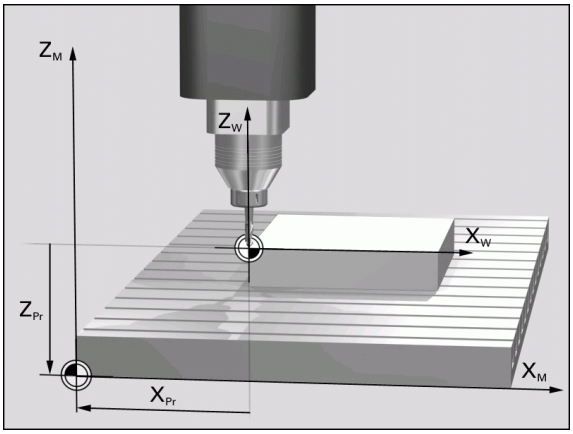
Используя программируемую клавишу выбирать одну из распологаемых возможностей ввода (смотри последующая таблица)

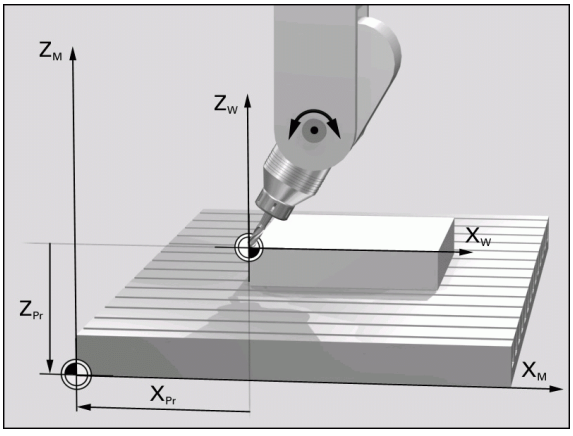
Функция	Softkey
Факт-позицию инструмента (сенсора часового типа) принять непосредственно в качестве новой опорной точки: функция сохраняет в памяти опорную точку только по той оси, на которой лежит в данный момент ясное поле	
Присвоение факт-позиции инструмента (сенсору часового типа) произвольного значения: функция сохраняет в памяти опорную точку только по той оси, на которой лежит в данный момент ясное поле. Желаемое значение ввести в перекрывающем окне	
Инкрементальное смещение записанной уже в таблицы опорной точки: функция сохраняет в памяти опорную точку только по той оси, на которой лежит в данный момент ясное поле. Ввод желаемого значения коррекции с правильным знаком числа в перекрывающем окне	
Непосредственный ввод новой опорной точки без расчета кинематики (специфически для оси). Эту функцию использовать только тогда, если станок оснащен круглым столом и если путем непосредственного ввода 0 хотите устанавить опорную точку в центре стола. функция сохраняет в памяти значение только по той оси, на которой лежит в данный момент ясное поле. Желаемое значение ввести в перекрывающем окне	
Запись активной в данный момент опорной точки в произвольно выбираемой строке таблицы: Функция записывает опорную точку в памяти по всем осям и активирует соответствуенную строку таблицы тогда автоматически	

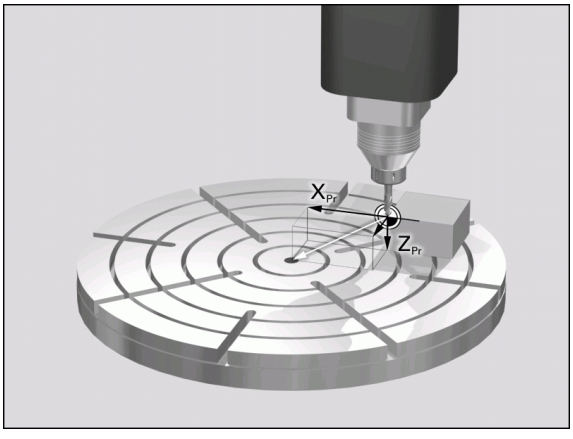
Объяснения к записанным в таблицы Preset значениям

- Простой станок с тремя осями без приспособления наклона
  УЧПУ записывает в таблицы Preset расстояние от опорной точки обрабатываемой детали до отсчетной точки (с правильным знаком числа)
- Станок с качающейся головкой
  УЧПУ записывает в таблицы Preset расстояние от опорной точки обрабатываемой детали до отсчетной точки (с правильным знаком числа)
- Станок с круглым столом
  УЧПУ записывает в таблицы Preset расстояние от опорной точки обрабатываемой детали до центра круглово стола (с правильным знаком числа)
- Станок с поворотным столом и поворотной головкой
  УЧПУ записывает в таблицы Preset расстояние от опорной точки обрабатываемой детали до центра круглово стола

Обратите внимание, что при смещении делительного устройства на столе станка (реализуется путем изменения описания кинематики) смещаются также предустановки, не связанные непосредственно с делительным устройством.







Редактирование таблицы Preset

Функция редактирования в режиме таблиц	Softkey
Выбор начала таблицы	НАЧАЛО
Выбор конца таблицы	КОНЕЦ
Выбор предыдущей страницы таблицы	СТРАНИЦА
Выбор следующей страницы таблицы	СТРАНИЦА
Выбор функций для записи Пресет:	ИЗМЕНИТЬ ПРЕДУСТАН
Активировать опорную точку актуально избранной строки таблицы Preset	ПРЕДУСТ. АКТИВ.
Возможное для ввода количество строк в конце таблицы включить (2. линейка программируемых клавишей)	N СТРОК В КОНЦЕ ВСТАВИТЬ
Копировать подсвеченное поле 2. линейка Softkey)	КОПИРОВ. АКТУАЛ. ЗНАЧЕНИЕ
Включить копируемое поле (2. линейка Softkey)	ВСТАВКА КОПИР. ЗНАЧЕНИЯ
Сброс актуально избранной строки: УЧПУ записывает во всех графах **–** (2. ая линейка программируемых клавишей)	СТРОКА НАЗАД
Включить отдельную строку в конце таблицы (2. линейка программируемых клавишей)	ВВОД СТРОКИ
Устранить отдельную строку в конце таблицы (2. линейка программируемых клавишей)	СТИРАТЬ СТРОКУ

Активировать опорную точку из таблицы Preset в режиме работы Вручную

При активировании опорной точки из таблицы Preset, УЧПУ сбросывает все активные пересчеты координат, активированные с помощью следующих циклов:

- Цикл 7, смещение нулевой точки
- Цикл 8, зеркальное отражение
- Цикл 10, поворот
- Цикл 11, размерный коэфицент
- Цикл 26, размерный коэфицент специфический для оси

Пересчет координат из цикла 19, Наклон плоскости обработки остается активным.

выбирать режим работы **Ручное управление**

ТАБЛИЦА ПРЕДУСТ.

Индикация таблицы Пресет

Выбирать номер опорной точки, которую хотите активировать или

GOTO 4 ENT

через клавишу GOTO избрать номер опорной точки для активирования, с помощью клавиши ENT потвердить

ПРЕДУСТ. АКТИВ.

Активирование опорной точки

ВЫПОЛНИТЬ

Активирование опорной точки потвердить. УЧПУ установливает индикацию и – если определено – базовый поворот

END

Покидание таблицы Preset

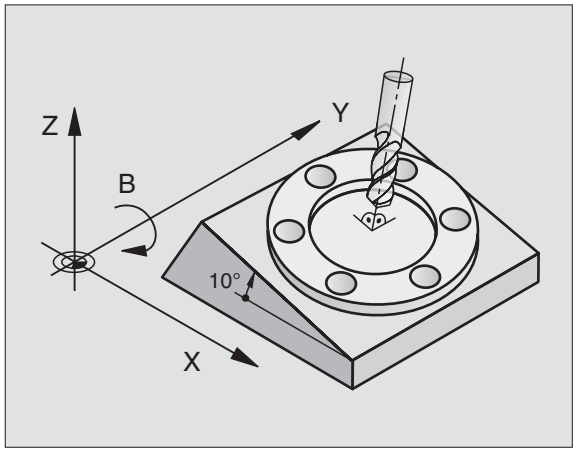
Активирование опорной точки из таблицы Preset в ЧУ-программе

Для активирования опорной точки из таблицы Preset во время прогона программы, используйте цикл 247. В цикле 247 определяете только номер опорной точки, которую хотите активировать (смотри “УСТАНОВЛЕНИЕ ОПОРНОЙ ТОЧКИ (цикл 247)” на странице 477).

2.5 Наклон плоскости обработки (ПО-опция 1)

Применение, способ работы

Функции для наклона поверхности обработки приспособливаются производителем к УЧПУ и к станку. В случае определённых поворотных головок (поворотных столов) производитель станка определяет, как интерпретируются УЧПУ программированные углы: как координаты осей вращения или угловые компоненты наклонённой поверхности. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.



ЧПУ поддерживает наклонение плоскостей обработки на станках с качающейся головкой а также с поворотными столами. Типичные применения это нпр. наклонные скважины или лежащие наклонно в пространстве контуры. Плоскость обработки наклоняется при этом всегда вокруг активной нулевой точки. Как всегда, обработка программируется на главной плоскости (нпр. X/Y-плоскость), однако выполняется на той плоскости, котороя наклоняется к главной плоскости.

Для наклона плоскости обработки находятся три функции в распоряжении:

- Мануальный наклон с помощью программируемой клавиши 3D ROT в режимах работы Ручное управление и Эл. маховичок, смотри “Активировать ручное наклонение”, страница 81
- Управляемый наклон, цикл 19 **ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ** в программе обработки (смотри “ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ (цикл 19, ПО-опция 1)” на странице 483)
- Управляемый наклон, **PLANE**-функция в программе обработки (смотри “Функция PLANE: Наклонение плоскости обработки (опция-ПО 1)” на странице 498)

Функции ЧПУ для “Наклона плоскости обработки ” это функции преобразования координат. При этом плоскость обработки находится всегда вертикально к направлении оси инструмента.

Принципиально ЧПУ различает при наклоне плоскости обработки два типа станков:

- **Станок с поворотным столом**
  - Вы должны привести загатовку путём соответственного позиционироваиня поворотного стола нпр. с помощью L-предложения, в желаемое положение обработки
  - Положение преобразованной оси инструмента относительно постоянной системы координат станка **не изменяется**. Если Вы поворочиваете стол– то есть загатовку –нпр. на 90°, то система координат **не** поворочивается вместе с ним. Если в режиме работы Ручное управление нажмите клавишу направления оси Z+, то инструмент перемещается в направлении Z+
  - ЧПУ учитывает для расчёта преобразованной системы координат только механически обусловленные смещения данного поворотного стола –так называемые “трансляционные ”участки
- **Станок с качающейся головкой**
  - Вы должны привести загатовку путём соответственного позиционироваиня качающейся головки нпр. с помощью L-предложения, в желаемое положение обработки
  - Положение преобразованной оси инструмента изменяется относительно постоянной системы координат станка. Если поворочиваем головку станка – значит инструмент – нпр. в оси B на +90°, то система координат поворочивается вместе с ней. Если нажмите в режиме работы Ручное управление клавишу направления оси Z+, тогда инструмент перемещается в направлении X+ постоянной системы координат станка.
  - ЧПУ учитывает для расчёта преобразованной системы координат только механически обусловленные смещения данного поворотного стола –так называемые “трансляционные ”участки и смещения, возникшие из-за наклона инструмента (3D-коррекция длины инструмента)

Наезд точек отсчёта при наклонённых осях

При наклонённых осях наезжаете точки отсчёта с помощью внешних клавиши направления. ЧПУ проводит интерполяцию соответственных осей. Обратите внимание, чтобы функция “Наклон полоскости обработки” была активной в режиме работы Ручное управление и фактический угол оси поворота был занесён в меню.

Установление точки отнесения в наклонённой системе

После позиционирования оси поворота, установливаете опорную точку как и в ненаклонённой системе. Поведение УЧПУ при устанавлении опорной точки зависит при этом от настройки парамтера станка 7500 в таблицы кинематики:

- **MP 7500, бит 5=0**
  УЧПУ проверяет при активной наклоненной плоскости обработки, совпадают ли актуальные координаты осей вращения с определенными оператором углами наклона (3D-ROT-меню) при установливании опорной точки в осях X, Y и Z. Если функция наклона плоскости обработки является неактивной, то УЧПУ проверяет, стоят ли оси вращения на 0° (фактические положения). Если эти положения не совпадают, то УЧПУ выдает сообщение об ошибках.
- **MP 7500, бит 5=1**
  УЧПУ не проверяет, совпадают ли актуальные координаты осей вращения (факт-положения) с определенными оператором углами наклона.

Опорную точку установить всегда принципиально на всех трех главных осях.

Если оси поворота станка не регулированы, то надо ввести факт-позицию оси поворота в меню для ручного наклона: Если факт-положение оси поворота не совпадает с вводом, то УЧПУ рассчитывает неправильно опорную точку.

Установление точки отнесения в случае станка с поворотным столом

Если проводите установку детали вращением кругово стола, нпр. с помощью цикла контактирования 403, то перед установлением базовой точки в линейных осях X, Y и Z ось круглово стола вынулить после операции установки. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках. Цикл 403 предоставляет эту возможность непосредственно, а именно установливая параметр ввода (смотри инструкцию обслуживания Циклы импульсной системы, «Базовый поворот компенсирвать через ось вращения»).

Установление опорной точки с случае станков с системой смены головки

Если станок оснащен системой смены головки, то опорными точками управляется принципиально через таблицу Preset. Опорные точки, записанные в таблицы Preset, содержат расчет активной кинематики станка (геометрия головки). Если выбираете новую головку, то УЧПУ учитывает новые, измененные размеры головки, так что активная опорная точка сохраняется.

Индикация положения в наклонённой системе

Указанные в поле состояния положения (**ЗАДАН** и **ФАКТ**) относятся к наклонённой системе координат.

Ограничения при наклоне плоскости обработки

- Функция контактирования поворот фона не находится в распоряжении, если в режиме работы Вручную оператор активировал функцию наклона плоскости обработки
- PLC-позиционирование (определённое производителем станков) не разрешается

Активировать ручное наклонение



Выбор Ручного наклонения: Softkey 3D ROT нажать

Позиционировать ясное поле используя клавиши со стрелкой на пункт меню **Ручное управление**



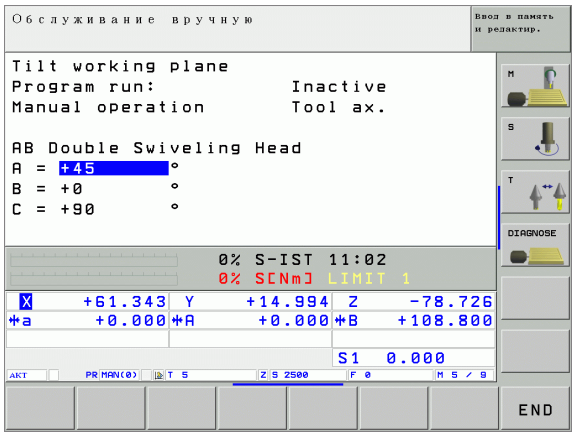
Активировать ручное наклонение: Softkey АКТИВНОЕ нажать

Позиционировать ясное поле используя клавиши со стрелкой на желаемую ось вращения

Ввести угол наклона



Окочить ввод: Клавиша END



Для деактивирования установите в меню Наклон плоскости обработки желаемые режимы работы на Неактивный.

Если функция Наклон плоскости обработки является активной и ЧПУ перемещает оси станка соответственно наклонённым осьям, индикация состояния высвечивает символ .

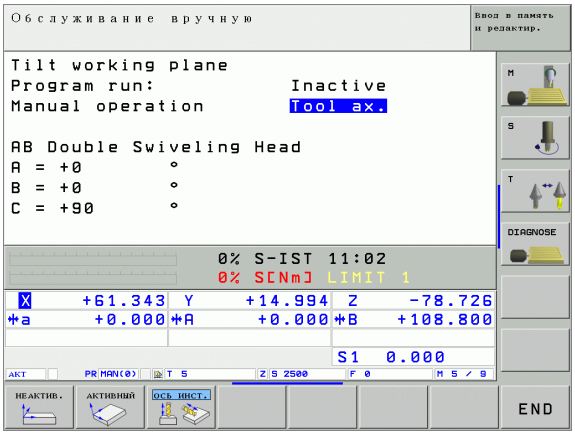
Если Вы установите функцию Наклон плоскости обработки для режима работы прогон программы на Активная, действует занесённый в меню угол наклона с первого предложения программы обработки, предстоящей для выполнения. Если используете в программе обработки цикл 19 **ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ** или функцию **PLANE**, то там дефинированные значения углов действуют. Занесённые в меню значения углов переписываются вызванными значениями.

Установление актуального направления оси инструмента в качестве активного направления обработки (FCL 2-функция)

Эта функция отпускается производителем станков. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

С помощью этой функции можете в режимах работы Вручную и Эл. маховичок перемещать инструмент используя внешние клавиши направления или маховичок в том направлении, в котором показывает в данный момент ось инструмента. Использовать эту функцию, если

- хотите вывести инструмент из материала во время останова программы обработки в 5 осях по направлении оси инструмента
- хотите выполнить обработку с помощью имеющегося на рабочей позиции инструмента употребляя маховичок или внешние клавиши направления в режиме Вручную



Выбор Ручного наклонения: Softkey 3D ROT нажать

Позиционировать ясное поле используя клавиши со стрелкой на пункт меню **Ручное управление**

Активировать активное направление оси инструмента в качестве активного направления обработки: Softkey ИНС-ОСЬ нажать

Окочить ввод: Клавиша END

Для деактивирования переключите в меню Наклон плоскости обработки пункт меню **Ручное управление** не Неактивный.

Если функция **Перемещение в направлении оси инструмента** является активной, то индикация статуса указует символ .

Главная ось активной плоскости обработки (X для оси инструмента Z) лежит всегда на жесткой главной плоскости обработки станка (Z/X для оси инструмента Z).

Эта функция находится даже тогда в распоряжении, если оператор остановливает прогон программы и хочет вручную переместить оси.

2.6 Динамический контроль столкновений (опция ПО)

Функция



Динамический контроль столкновений **DCM** (англ.: Dynamic **C**ollision **M**onitoring) должен согласовываться производителем станков с УЧПУ и со станком. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

Производитель станков может дефинировать произвольные объекты, контуролируемые УЧПУ при всех движениях на станке. Если два контролируемых объекта не достигают по расстоянию определенного размера, тогда УЧПУ выдает сообщение об ошибках.

УЧПУ контролирует также активный инструмент используя записанную в таблицы инструментов длину и записанный радиус относительно столкновений (предполагается цилиндрический инструмент).



Обратите внимание, что в случае определенных инструментов (нпр. резцовых головок) вызывающий столкновение диаметр может быть больше чем дефинированные с помощью данных коррекции инструмента размеры.

Динамический контроль столкновений является активным во всех режимах работы станка и его индикация осуществляется с помощью символа в строке режимов работы.

Контроль столкновений в ручных режимах работы

В режимах работы **Вручную** или **Эл. маховичок** УЧПУ останавливает движение, если расстояние двух контролируемых объектов друго от друга является меньше определенного значения. Дополнительно УЧПУ редуцирует значительно скорость подачи, если расстояние от вызывающего ошибку значения является меньше 5 мм.

УЧПУ различает три зоны для исправления ошибок:

- Сообщение: два контролируемых на столкновение объекта находятся в расстоянии **меньше 14 мм**
- Предупреждение: два контролируемых на столкновение объекта находятся в расстоянии **меньше 8 мм**
- Ошибка: два контролируемых на столкновение объекта находятся в расстоянии **меньше 2 мм**

Зона сообщения

Два контролируемых на столкновение объекта находятся в расстоянии, которое лежит в диапазоне **от 12 до 14 мм**. Указанное сообщение об ошибках (содержание текста определяет производитель станков) начинается принципиально со знаков **]--[**.

- Нажимая клавишу CE подтвердить сообщение об ошибках
- Переместить оси вручную из зоны опасности, обратить внимание на направление перемещения
- При необходимости удалить причину сообщения о столкновении

Зона предупреждения

Два контролируемых на столкновение объекта находятся в расстоянии, которое лежит в диапазоне **от 6 до 8** мм. Указанное сообщение об ошибках (содержание текста определяет производитель станков) начинается принципиально со знаков **]-[**.

- Нажимая клавишу CE подтвердить сообщение об ошибках
- Переместить оси вручную из зоны опасности, обратить внимание на направление перемещения
- При необходимости удалить причину сообщения о столкновении

Зона ошибки

Два контролируемых на столкновение объекта находятся в расстоянии, которое является **меньше 2 мм**. Указанное сообщение об ошибке (содержание текста определяет производитель станков) начинается принципиально со знаков **][**. В данном состоянии можете только тогда переместить оси, если деактивирован контроль столкновений:

- Выбор меню для деактивирования контроля столкновений: нажать Softkey Контроль столкновений (задняя линейка Softkey)
- Пункт меню **Рученое управление** выбирать: использовать клавиши со стрелкой
- Деактивировать контроль столкновений Клавишу ENT нажать, символ для контроля столкновений на линейке режимов работы мигает
- Нажимая клавишу CE подтвердить сообщение об ошибках
- Переместить оси вручную из зоны опасности, обратить внимание на направление перемещения
- При необходимости удалить причину сообщения о столкновении
- Снова активировать контроль столкновений: Клавишу ENT нажать, УЧПУ указует символ для контроля столкновений на линейке режимов работы постоянно

Контроль столкновений в режиме автоматики



Функция суперпозиции маховичка с M118 не возможная в сочетании с контролем столкновений.

УЧПУ контролирует перемещения покадрово, значит выдает предупреждение об столкновении в том кадре, который выызывал бы столкновение и прерывает прогон программы. Редуцирование подачи в ручном режиме в общем не производится.



3

Позиционирование с ручным вводом

3.1 Программирование и выполнение простых видов обработки

Для простых видов обработки или предпозиционирования инструмента предназначен режим работы Позиционирование с ручным вводом. Здесь Вы можете ввести короткую программу в формате открытого текста фирмы HEIDENHAIN или согласно ДИН/ИСО и затем её отработать. Вы можете также вызывать циклы ЧПУ. Программа сохраняется в памяти в файле $MDI. При позиционировании с ручным вводом можете активировать дополнительную индикацию состояния.

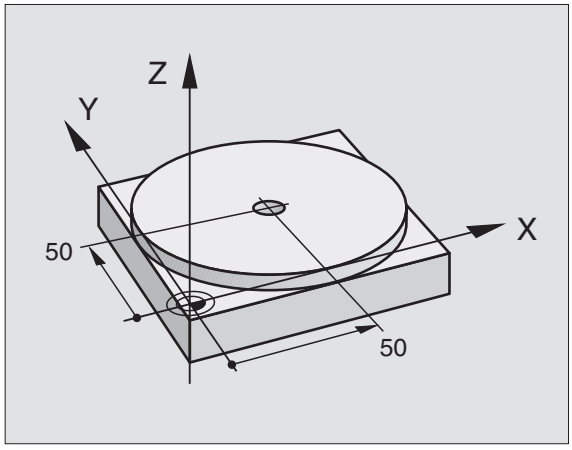
Применение позиционирования с ручным вводом

Выбрать режим работы Позиционирование с ручным вводом. Файл $MDI довольно программировать

Запустить пробег программы: Внешняя клавиша СТАРТ

Ограничение

Свободное программирование контура СК, графики программирования и графика прогона программы не стоят в распоряжении. Файл $MDI не должен содержать вызова программы (**PGM CALL**).



Пример 1

Надо выполнить отверстие глубиной 20 мм на отдельной заготовке. После закрепления заготовки, центрировании и установлении опорной точки можете с помощью нескольких строк составить программу и её выполнить.

Сначала предпозиционируем инструмент с помощью L-предложений (прямые) над заготовкой и позиционируем на безопасное расстояние в 5 мм над отверстием. Затем выполняется отверстие с помощью цикла 1 **ГЛУБОКОЕ СВЕРЛЕНИЕ**.

0 BEGIN PGM $MDI MM	
1 TOOL DEF 1 L+0 R+5	Определить инструмент: Нулевой инструмент, радиус 5
2 TOOL CALL 1 Z S2000	Вызов инструмента: Ось инструмента Z,
	Частота вращения шпинделя 2000 об/мин

3 L Z+200 R0 FMAX	Свободный ход инструмента (F MAX = ускоренный ход)
4 L X+50 Y+50 R0 FMAX M3	Позиционировать инструмент с F MAX над отверстием,
	включить шпиндель
5 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Дефиниция цикла СВЕРЛЕНИЕ
Q200=5 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	Безопасное расстояние инструмента над отверстием
Q201=-15 ;ГЛУБИНА	Глубина отверстия (знак числа=направление работы)
Q206=250 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	Подача сверления
Q202=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	Глубина каждой подачи перед возвратом
Q210=0 ;F - ВРЕМЯ.НА ВЕРХУ	Время задержки после каждого выхода из материала в секундах
Q203=-10 ;КООРД.ПОВЕРХН.	Координата поверхности загатовки
Q204=20 ;2. БЕЗ.РАССТОЯНИЕ	Безопасное расстояние инструмента над отверстием
Q211=0.2 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ	Время пребывания на дне отверстия в секундах
6 CYCL CALL	Вызов цикла СВЕРЛЕНИЕ
7 L Z+200 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента
8 END PGM $MDI MM	Конец программы

Функция прямых L (смотри “Прямая L” на странице 221), цикл ГЛУБОКОЕ СВЕРЛЕНИЕ (смотри “СВЕРЛЕНИЕ (цикл 200)” на странице 317).

Пример 2: Устранить наклонное положение загатовки в станках с поворотным столом

Провести базовый поворот с помощью 3D-импульсной системы. Смотри инструкцию пользователя Циклы импульсной системы, “циклы импульсной системы в режимах работы Ручное управление и Эл. маховичок”, глава “Компенсирование наклонного положения загатовки ”.

Записать угол поворота и аннулировать базовый поворот



Избрать режим работы: Позиционирование с ручным вводом




Выбор оси круглово стола, записать угол поворота и ввести подачу нпр. **L C+2.561 F50**



Окончить ввод



Внешнюю клавишу СТАРТ нажать: Наклонное положение устраняется из-за поворота стола

Защищать или стирать программы из $MDI

Файл $MDI используется как правило для коротких и временно требуемых программ. Должна программа всё таки сохраняться в памяти, надо это сделать следующим образом:



Избрать режим работы: Программу ввести в память/редактировать



Вызов управления файлами: Клавиша PGM MGT (Program Management)



Маркировать файл $MDI



Выбор „Копирование файла“: Нажать Softkey КОПИРОВАТЬ

КОПИРУЕМЫЙ ФАЙЛ =

ОТВЕРСТ Введите имя, с которым актуальное содержание файла $MDI должно сохраняться в памяти



Выполнить копирование



Покидание управления файлами: Нажать Softkey КОНЕЦ

Для устранения содержания файла $MDI следует сделать похожим спобом: Вместо копирования, устраните содержание с помощью Softkey УСТРАНИТЬ. При следующем входе в режим работы Позиционирование с ручным вводом ЧПУ указывает пустой файл $MDI.



Если хотите стирать $MDI, то

- Вам нельзя выбирать режима работы Позиционирование с ручным вводом (также не в режиме фоновой обработки)
- Вам нельзя выбирать файла $MDI в режиме работы Программу ввести в память/редактирование

Больше информации: смотри “Копирование отдельного файла”, страница 107.

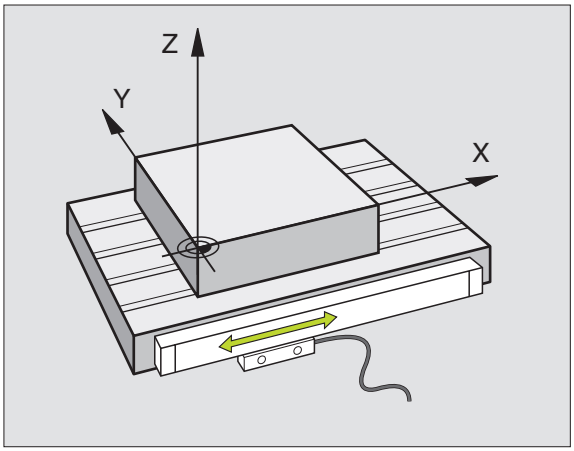


4

Программирование: основы, управление файлами, помощь при программировании, управление палетами

4.1 Основы

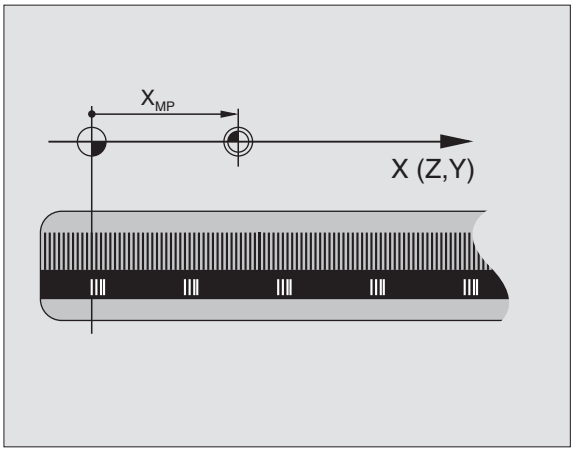
Устройства измерения перемещения и опорные метки



На направляющих находятся устройства измерения перемещений, которые регистрируют положения стола станка а также инструмента. На линейных осьях монтируется как правило устройства измерения перемещения, на поворотных столах и осьях вращения устройства измерения угла.

Если направляющая перемещается, принаделжащее к ней устройство измерения перемещений производить электрический сигнал, на основании которого УЧПУ расчитывает точное фактическое положение напраляющей.

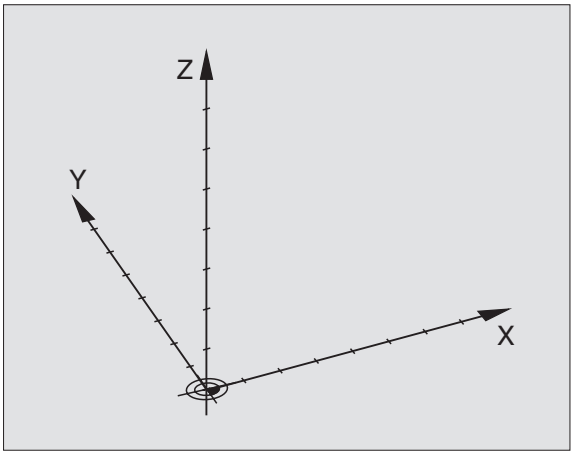
В случае перерыва в электропитании затрачивается сочетание между положением суппорта и расчитанным фактическим положением. Для восстонавления этого сочетания, устройства измерения перемещения имеют в распоряжении опорные метки. В случае прохода опорной метки УЧПУ получает сигнал, обозначающий жёсткую базовую точку станка. Таким образом УЧПУ в состоянии возпроизвести сочетание фактического положения и актулаьного положения станка. В случае датчиков линейных измерений с опорными метками кодированного расстояния Вы должны переместить суппорт на максимально 20 мм, в случае датчиков измерения угла на максимально 20°.



В случае абсолютных устройств измерения, после включения передается абслютное значение положения в управление. Таким образом, без перемещения суппорта достигается восстановления сочетания между факт-положением и положением супорта, непосредственно после включения.

Базовая система (система отнесения)

С помощью базовой системы Вы определяете однозначно положения на данной плоскости или в данном пространстве. Указание позиции относится всегда к определённой точке и описывается с помощью координат.



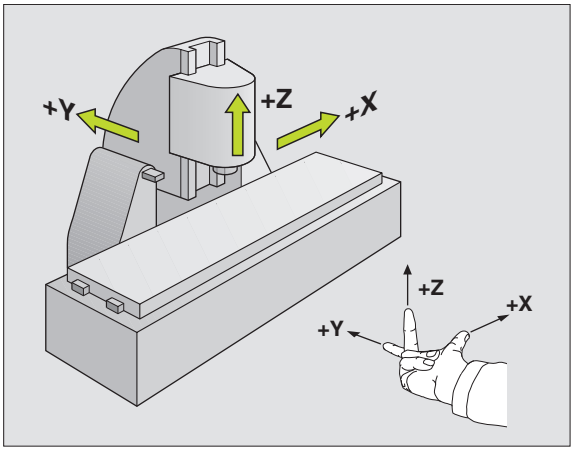
В прямоугольной системе (декартовая система) три направления определены как оси X, Y и Z. Оси лежат перпендикулярно друг к другу и пересекаются в одном пункте, в нулевом пункте. Координата указывает расстояние от нулевой точки в одном из этих направлений. Таким образом описывается положение на плоскости с помощью двух координат и тремя координатами в пространстве.

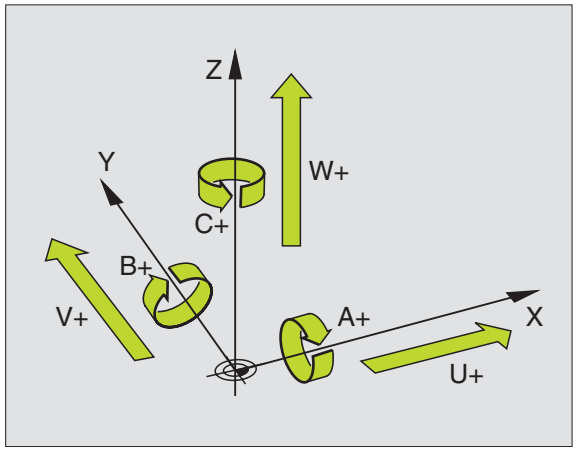
Координаты относящиеся к нулевой точке, обозначается как абсолютные координаты. Относительные координаты относятся к довольной другой позиции (базовая точка) с системе координат. Значения относительных координат обозначаются как инкрементные значения координат.

Базовая система на фрезерных станках

При обработке, загатовки на фрезерном станке относятся принципяльно к прямоугольной системе координат. Рисунок справа показывает, как распределяется прямоугольная система координат в соотношении к направляющим. Принцип трех пальцев правой руки служит как помощь: Если средний палец показует в направлении оси инструмента от загатовки к инструменту, то он показует в направлении Z+, большой палец в направлении X+ и указательный палец в направлении Y+.

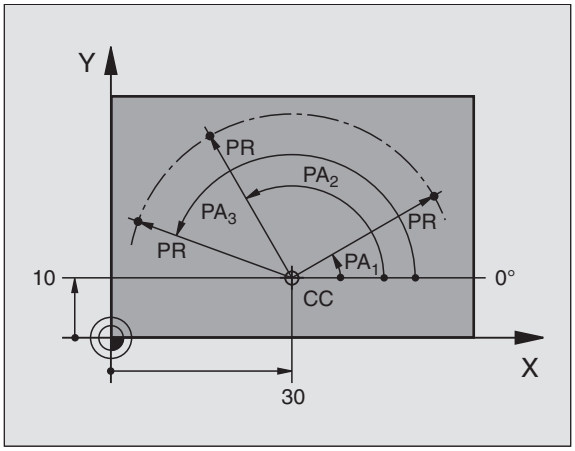
iTNC 530 может управлять вообщем максимально 9 осями. Кроме главных осей X, Y и Z существуют лежащие параллельно вспомогательные оси U, V и W. Поворотные оси обозначается с помощью A, B и C. Рисунок справа указует распределение вспомогательных осей и поворотных осей в соотношении к главным осьям.





Полярные координаты

Если простовление размеров на чертеже осуществлено в прямоугольной системе, составляете программу обработки также с помощью прямоугольных координат. В случае загатовок с дугами окружности или в случае угловых данных проще определить положения с помощью полярных координат.



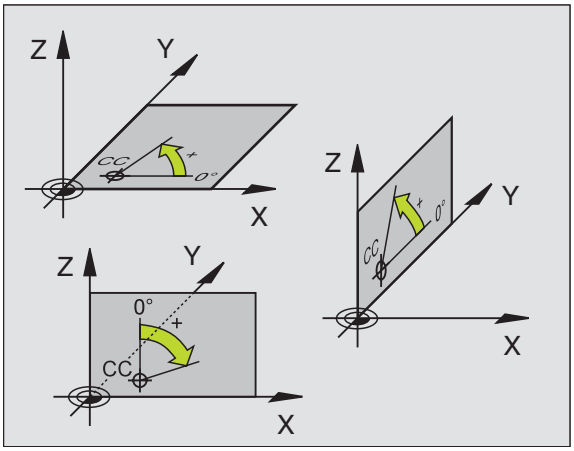
В отличие от прямоугольных координат X, Y и Z, полярные координаты описывают положения только на одной плоскости. Полярные координаты имеют свою нулевую точку в полюсе CC (CC = circle centre; англ. центр круга). Положение на одной плоскости определяется таким образом однозначно из-за:

- Полярные координаты-радиус: расстояние полюса CC от положения
- Полярные координаты-угол: Угол полярных координат: угол между базовой осью угла и промежутком, соединяющим полюс CC с позицией

Определение полюса и базовой оси угла

Полюс определяете двумя координатами в прямоугольной системе координат на одной из трёх плоскостей. Таким образом однозначно распределена базовая ось угла для угла полярных координат PA.

Координаты полюса (плоскость)	Базовая ось угла
X/Y	+X
Y/Z	+Y
Z/X	+Z



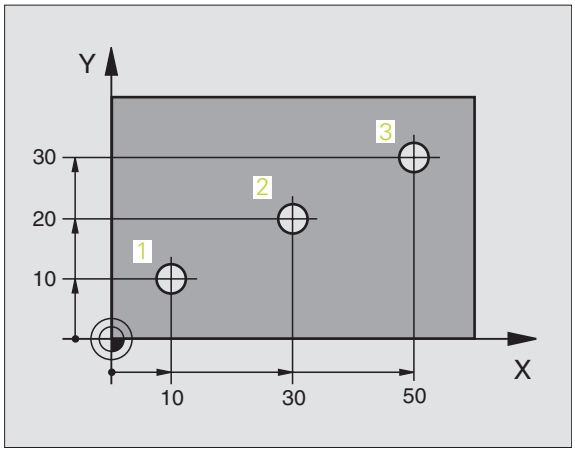
Абсолютные и инкрементные положения загатовки

Абсолютные положения загатовки

Если координаты данного положения относятся к нулевой точке координат (начало), то их называют абсолютными координатами. Каждое положение на загатовке однозначно определено с помощью его абсолютных координат.

Пример 1: Отверстия с абсолютными координатами:

Отверстие 1	Отверстие 2	Отверстие 3
X = 10 mm	X = 30 mm	X = 50 mm
Y = 10 mm	Y = 20 mm	Y = 30 mm



Инкрементные положения загатовки

Инкрементные координаты относятся к программированному в последнюю очередь положенью инструмента, служащему как относительная (мнимая) нулевая точка. Инкрементные координаты задают таким образом размер при составлении программы, между последней и последующей заданной позицией, на который должен перемещаться инструмент. Поэтому его называют также составным размером.

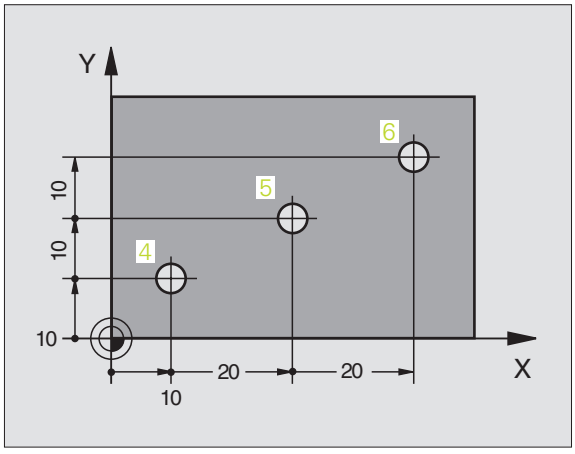
Инкрементный размер обозначается с помощью “I” перед обозначением оси.

Пример 2: Отверстия с инкрементными координатами

Абсолютные координаты отверстия 4

X = 10 mm
Y = 10 mm

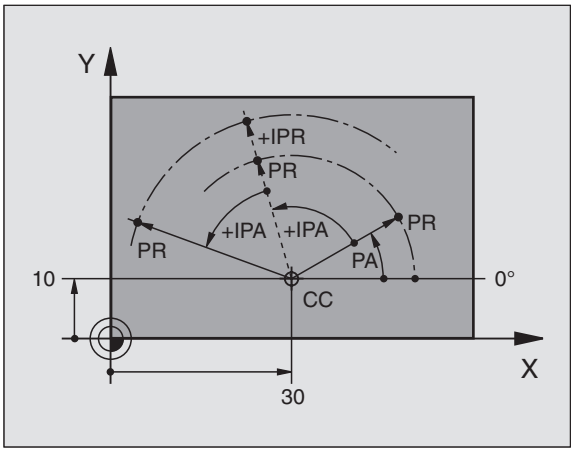
Отверстие 5, относительно 4	Отверстие 6, относительно 5
X = 20 mm	X = 20 mm
Y = 10 mm	Y = 10 mm



Абсолютные и инкрементные полярные координаты

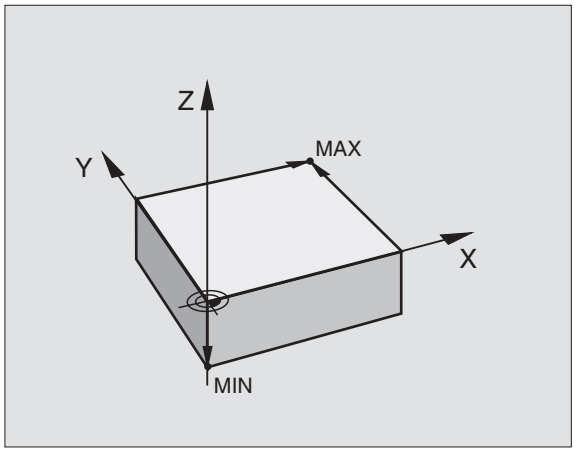
Абсолютные координаты относятся всегда к полюсу и базовой оси угла.

Инкрементные координаты относятся всегда к программированному в последнюю очередь положению инструмента.



Выбор базовой точки

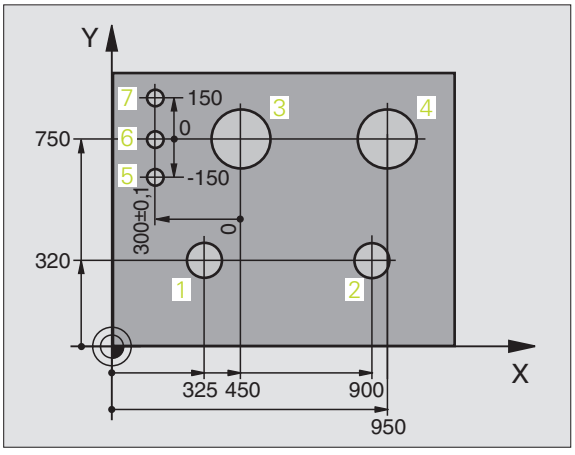
Чертёж загатовки задаёт определённый элемент формы загатовки как абсолютную базовую точку (нулевую точку), в большинстве случаев это угол загатовки. При установлении опорной точки выправляете загатовку к направляющим и приводите инструмент для каждой оси в известное положение относительно загатовке. Для этого положения ставите индикацию УЧПУ или на ноль или на заданное значение положения. Таким образом подчиняете загатовку базовой системе, действующей для индикации УЧПУ или для Вашей программы обработки.



Если чертёж загатовки задаёт относительные опорные точки, то Вы должны запросто пользоваться циклами пересчёта координат(смотри “Циклы для пересчёта координат” на странице 470).

Если на чертеже загатовки не проставлены размеры соответствующие требованиям ЧУ, то надо искать положение или угол загатовки в качестве опорной точки, начиная с которого можете простым по возможности способом определить размеры остальных положений загатовки.

Особенно комфортабельно установливаете опорные точки с помощью 3D-импульсной системы фирмы HEIDENHAIN. Смотри Инструкцию пользователя Циклы импульсной системы “Установление опорной точки с помощью 3D-импульсных систем”.



Пример

Рисунок загатовки указывает отверстия (1 до 4), которых размеры относятся к абсолютной базовой точке с координатами X=0 Y=0. Отверстия (5 до 7) относятся к относительной точке с координатами X=450 Y=750. С помощью цикла **ПЕРЕМ.НУЛЕВОЙ ТОЧКИ** можете переместить нулевую точку временно в положение X=450, Y=750, для программирования отверстий (5 bis 7) без дополинительных перерасчетов.

4.2 Управление файлами Основы

Файлы

Файлы в ЧПУ	Тип
Программы	
в формате фирмы HEIDENHAIN	.H
в формате ДИН/ИСО	.I
smarT.NC-файлы	
Структуризованная программа типа Unit	.HU
(единичная программа)	.HC
Описания контура	.HP
Таблицы точек для позиций обработки	
Таблицы для	
инструментов	.T
устройства смены инструмента	.TCH
палет	.P
нулевых точек	.D
Точки	.PNT
Presets	.PR
данных резания	.CDT
материалов режущих инструментов,	.TAB
производственных материалов	.DEP
Зависмые данные (нрп.точки групприровки)	
Тексты как	
ASCII-файлы	.A
Данные чертежей в качестве	
ASCII-файлы	.DXF

Если вводите программу обработки в УЧПУ, придаёте этой программе определённое имя. УЧПУ записывает эту программу в памяти на твёрдом диске в качестве файла с тем же именем. Также тексты и таблицы УЧПУ сохраняет как файлы.

Чтобы Вы могли быстро найти файлы и могли их управлять, УЧПУ располагает специальным окном для управления файлами. Здесь можете вызывать разные файлы, их копировать, переименовать и стирать.

С помощью УЧПУ Вы можете управлять любым количеством файлов, как минимум однако **25 гигабайтов**. (2-процессорная версия: **13 гигабайтов**).

Имена файлов

В случае программ, таблиц и текстов УЧПУ прибавляет ещё расширение, разделённое от имени файла с помощью точки. Это расширение обозначает тип файла.

PROG20	.H
Имя файла	Тип файла

Длина файла не должна превышать 25 знаков, иначе УЧПУ не указует больше полного названия программы. Знаки *** \ / “ ? < >.** не разрешаются в названии файла.

Защита данных

Фирма HEIDENHAIN рекомендует регулярно защищать с помощью ПК новые, составленные на УЧПУ программы и файлы.

С помощью бесплатного программного обеспечения TNCremo NT фирма HEIDENHAIN предоставляет простую возможность создавания копий сохраняемых в УЧПУ данных.

Кроме того Вам требуется носитель памяти, на котором сохраняются все специфические для станка данные (PLC-программа, параметры станка итд.) Обращайтесь пожалуйста в данном случае к производителю станков.



Если хотите ввести защиту для всех находящихся на твёрдом диске файлов (> 2 гигабайта), то эта процедура продолжается несколько часов. Перенесите операцию сохранения данных на ночное время.



В случае твёрдых дисков, в зависимости от условий эксплуатации (нпр. нагрузки из-за вибраций), следует учесть повышенную долю отказов после истечения 3 до 5 лет. Фирма HEIDENHAIN рекомендует поэтому проверку твёрдого диска через 3 года до 5 лет эксплуатации.

4.3 Работа с управлением файлами

Списки

Так как Вы можете сохранять на твёрдом диске большое количество программ а также файлов, укладывайте отдельные файлы в списки (каталоги), для сохранения ориентации. В этих списках можете составлять дальшие списки, так называемые подсписки. С помощью клавиша -/+ или ENT можете высвечивать или выделять подсписки.



ЧПУ управляет максимально 6 уровнями списков!

Если в одном списке сохраняется больше 512 файлов, то ЧПУ не проводит сортировки файлов в алфавитном порядке!

Имена списков

Имя списка может иметь длину максимально 16 знаков и не распологает расширением. Если введите больше 16 знаков для имени списка, то УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках.

Тракты

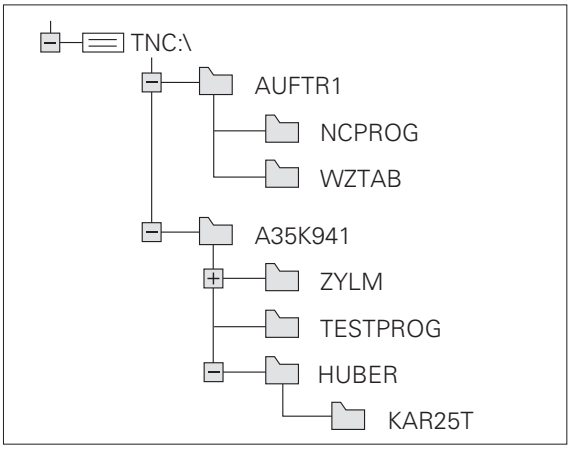
Тракт представляет дисковод и все списки а также подсписки, в которых сохраняется данный файл. Отдельные сведения разделяются с помощью “\”.

Пример

На дисководе **TNC:** создан список AUFTR1. Затем в списке **AUFTR1** создан ещё подсписок NCPROG и туда копировалась программа обработки PROG1.H. Программа обработки имеет таким образом следующий тракт:

TNC:\AUFTR1\NCPROG\PROG1.H

Графика справа приводит пример для индикации списка с разными трактами.



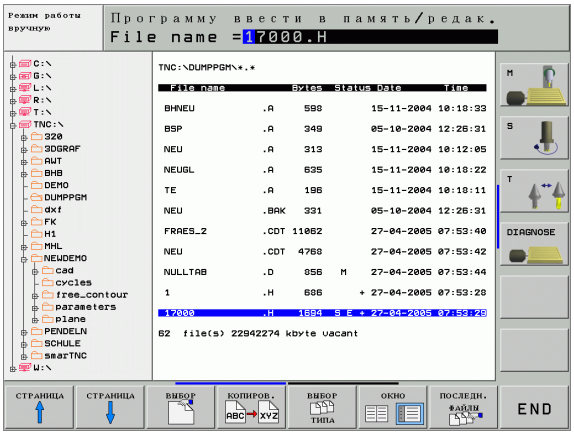
Обзор Функции управления файлами

Функция	Softkey	на странице
Копирование отдельного файла (и конвертировать)	КОПИРОВ. ABC XYZ	странице 107
Выбор целевого списка		странице 107
Указать определённый тип файла	ВЫБОР ТИПА	странице 104
Указать 10 в последнем избранных файлов	ПОСЛЕДН. ФАЙЛЫ	странице 109
Стирать файл или список	СБРОС	странице 110
Файл маркировать	МАРКИРОВ.	странице 111
Переименование файла	ПЕРЕИМЕН. ABC = XYZ	странице 112
Защищать файл от стирания и изменений	ЗАЩИТА	странице 112
Аннулировать защиту файла	НЕЗАЩ.	странице 112
Управление дисководами сети	СЕТЬ	странице 116
Копирование списка	СПИС.КОП.	странице 109
Указать списки дисковода	АКТУ. ДЕРЕВО	
Стереть список со всеми подсписками	СБРОСЬ ВСЕ	странице 112

Вызов управления файлами

PGM MGT

Нажать клавишу PGM MGT: УЧПУ указует окно управления файлами (рисунок изображает основную настройку. Если УЧПУ показывает другое распределение экрана, нажмите Softkey ОКНО)



Левое, узкое окно 1 указывает существующие дисководы и каталоги. Дисководы обозначают устройства, с помощью которых данные сохраняются или передаются. Один из дисководов это твёрдый диск, другие это интерфейсы (RS232, RS422, сеть "Эзернет"), к которым можете подключить на пример ПК. Список обозначаестя всегда символом каталога (слева) и именем списка (справа). Подсписки распределены с правой стороны. Если перед символом каталога находится прямоугольник с +-символом, то существуют еще другие подсписки, которые можно высвечивать с помощью клавиша -/+ или ENT.

Правое, широкое окно указывает все файлы , сохраняющиеся в набранном каталоге. К каждому файлу добовляется несколько сведений, приведённых в таблице справа.

Индикация	Значение
ИМЯ ФАЙЛА	Имя с максимально 16 знаками и тип файла
БАЙТ	Величина файла в байт
СОСТОЯНИЕ	Свойства файла:
E	Программа находится в режиме Программу ввести в память/ редактировать
S	Программа находится в режиме Тест программы
M	Программа находится врежиме работы прогона программы
P	Файл защищён от сброса и изменения (Protected)
ДАТА	Число, когда в последний раз файл подвергался изменениям
ВРЕМЯ	Время, в которое файл подвергался изменениям

Выбор дисководов, списков и файлов

PGM MGT — Вызов управления файлами

Пользуйтесь клавишами со стрелкой или программируемыми клавишами для передвижения подсвеченного поля на желаемое место на экране:



Движет подсвеченное поле из правово к левому окну и наоборот



Движет подсвеченное поле в окне вверх и вниз



Движет подсвеченное поле в окне страницами вверх и вниз

Шаг 1: Выбор дисковода

Маркировать дисковод в левом окне:



Выбор дисковода Softkey ВЫБОР нажать, или

ENT — Нажать клавишу ENT

Шаг 2: Выбор списка

Маркировать список в левом окне: Правое окно указывает автоматически все файлы из маркированного (подсвеченного) списка

Шаг 3: выбор файла



Softkey ВЫБОР ТИПА нажать



Нажать Softkey желаемого типа файла или



высвечивание всех файлов: Softkey УКАЗАТЬ ВСЕ нажать или

4*.H ENT пользоваться Wildcards, нпр. указать все файлы типа .H, начинающиеся с 4

Маркировать файл в правом окне:



Softkey ВЫБОР нажать, или

ENT Нажать клавишу ENT

УЧПУ активирует набранный файл в том режиме работы, в котором Вы вызвали управление файлами

Составить новый список (возможно только на дисководе TNC:\)

Маркировать список в левом окне, в котором хотите составить подсписок

НОВЫЙ ENT Ввести новое имя списка, нажать клавишу ENT

СОЗДАТЬ СПИСОК \НОВЫЙ?

ДА Потвердить с помощью Softkey ДА, или

НЕТ прервать с Softkey НЕТ

Копирование отдельного файла

- Переместите подсвеченное поле на файл, который должен копироваться



- Нажать Softkey КОПИРОВАТЬ Выбор функции копирования УЧПУ высвечивает линейку программируемых клавишей с несколькими функциями



- Нажмите программируемую клавишу «Выбор целевого списка» для определения целевого списка в окне. После выбора целевого списка в строке диалога находится избранный тракт. С помощью клавиши „Backspace“ позицинируете курсор непосредственно в конец имени тракта, чтобы ввести имя целевого списка



- Ввести имя копируемого списка и клавишей ENT или Softkey ВЫПОЛНИТЬ принять: УЧПУ копирует файл в актуальный список, или в избранный целевой список. Первичный файл сохраняется или



- нажмите Softkey ВЫПОЛНИТЬ ПАРАЛЛЕЛЬНО, для копирования файла на фоне. Используйте эту функцию для копирования больших файлов, так как после пуска операции копирования можете дальше работать. В это время, когда УЧПУ копирует на фоне, можете через Softkey ИНФО ВЫПОЛНИТЬ ПАРАЛЛЕЛЬНО (под ДОПОЛ. ФУНК., 2-я линейка программируемых клавишей) наблюдать статус операции копирования



УЧПУ указывает окно перевысвечивания с индикацией прогресса работы, если опрерация копирования началась с применением Softkey ВЫПОЛНИТЬ

Копирование таблиц

Если копируете таблицы, можете с помощью Softkey ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ переписывать отдельные строки или графы в копируемой таблицы. Предпосылки:

- копируемая таблица должна существовать
- копируемый файл должен содержать только заменяемые графы или строки



Softkey **ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ** не появляется, если хотите переписать таблицу в УЧПУ внешне, с помощью ПО для передачи данных. Следует копировать внешне составленный файл в другой список и выполнить затем операцию копирования с помощью управления файлами УЧПУ.

Типом файла внешне созданной таблицы должен быть **.A** (ASCII). В таких случаях таблица может содержать произвольные номера строк. Если оператор создает таблицу типа .T, тогда таблица должна содержать номера строк по порядку, начиная с 0.

Пример

Вы измерили на приборе преднастройки длину инструмента и радиус интсрумента от 10 новых инструментов. Дальше прибор преднастройки составляет таблицу инструментов TOOL.A с 10 строками (то есть 10 инструментами) и графами

- Номер инструмента (графа **T**)
- Длина инструмента (графа **L**)
- Радиус инструмента (графа **R**)

- Следует копировать эту таблицу с внешнего носителя данных в любой каталог
- Следует копировать внешне созданную таблицу с управлением файлов УЧПУ в место имеющейся таблицы TOOL.T: УЧПУ спрашивает, следует ли перезаписывать существующую таблицу TOOL.T :
- Нажмите Softkey ДА, потом УЧПУ перезаписывает актуальный файл TOOL.T полностью. После выполнения операции копирования TOOL.T состоит из 10 строк. Все графы – конечно кроме граф Номер, Длина и Радиус – сбросиваются
- Или если нажмите Softkey ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ , то УЧПУ перезаписывает в файле TOOL.T только графы Номер, Длина и Радиус первых 10 строк. Данные остальных строк и граф не изменяются УЧПУ
- Или нажмите Softkey ЗАМЕНИТЬ ПУСТЫЕ СТРОКИ, тогда УЧПУ перезаписывает в файле TOOL.T только те строки, в которых не записаны никакие данные. Данные остальных строк и граф не изменяются УЧПУ

Копировать список

Переместите подсвеченное поле в левом окне на список, который хотите копировать. Нажмите потом Softkey КОП. СПИСОК вместо Softkey КОПИРОВАТЬ. Подсписки копируются вместе в УЧПУ.

Выбор одного из последних набранных файлов

PGM MGT

Вызов управления файлами

ПОСЛЕДН. ФАЙЛЫ

Указать 15 в последнем избранных файлов Softkey ПОСЛЕДНИЕ ФАЙЛЫ нажать

Используйте клавиши со стрелкой для передвижения подсвеченного поля на тот файл, который хотите выбирать:

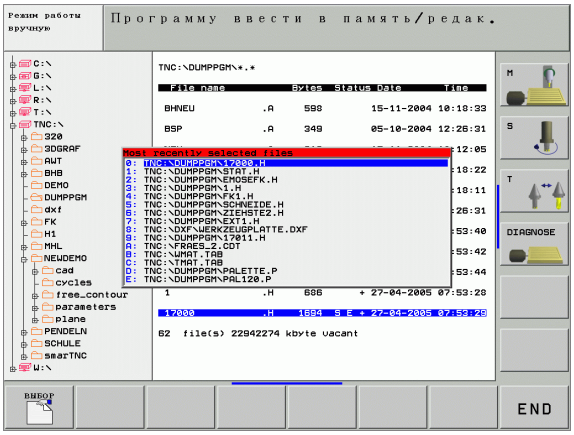
Движет подсвеченное поле в окне вверх и вниз

ВЫБОР

Выбор дисковода Softkey ВЫБОР нажать, или

ENT

Нажать клавишу ENT



Сброс файла

- Переместите подсвеченное поле на файл, который должен стираться



- Выбор функции стирания: Нажать Softkey СТИРАТЬ УЧПУ спрашивает, должен ли файл действительно стираться
- Стирание потвердить: Нажать Softkey ДА или
- Прервать стирание: Softkey НЕТ нажать

Список стирать

- Можете стирать все файлы и подсписки из списка, который хотите стирать
- Переместите подсвеченное поле на список, который хотите стирать



- Выбор функции стирания: Нажать Softkey СТИРАТЬ УЧПУ спрашивает, должен ли список действительно стираться
- Стирание потвердить: Нажать Softkey ДА или
- Прервать стирание: Softkey НЕТ нажать

Маркирование файлов

Функция маркировки	Softkey
Маркировать отдельный файл	МАРКИРОВ. ФАЙЛА
Маркировать все файлы в списке	ВСЕ ФАЙЛЫ МАРКИРОВ.
Аннулировать маркировку для отдельного файла	МАРКИР. ОТМЕНИТЬ
Аннулировать маркировку для всех файлов	ВСЕ МАРКИР. ОТМЕНИТЬ
Копировать все маркированные файлы	КОП. МАРК.

Такие функции, как копирование или сброс файлов, можете применят так для отдельных как и для нескольких файлов одновременно. Несколькие файлы маркируете следующим образом:

Подсвеченное поле переместите на первый файл

МАРКИРОВ. — Высветить функции маркировки: Нажать Softkey МАРКИРОВАТЬ

МАРКИРОВ. ФАЙЛА — Файл маркировать: Softkey МАРКИРОВКА БЛОКА пажать

Перемстите подсвеченное поле на другой файл

МАРКИРОВ. ФАЙЛА — Файл маркировать Softkey ФАЙЛ МАРКИРОВАТЬ нажать итд.

КОП. МАРК. — Копирование маркированного файла: Softkey КОП. МАРК. нажать или

END СБРОС — Копирование маркированного файла: Softkey КОНЕЦ выхода из функции маркировки и затем нажать Softkey СБРОС чтобы сбросить маркированные файлы

Переименование файла

- Переместите подсвеченное поле на файл, который должен переименоваться



- Выбор функции для переименования
- Ввести новое имя файла; тип файла не может изменяться
- Выполнить переименование: Нажать клавишу ENT

дополнительные функции

Защита файла/отмена защиты файла

- Переместите подсвеченное поле на файл, который должен защищаться



- Выбор дополнительных функций: Softkey ДОПОЛ. ФУНК. нажать



- Активировать защиту файла: Softkey ЗАЩИТА нажать, файл получает статус P
- Защиту файла отменяете таким же образом с помощью программируемой клавиши НЕ ЗАЩИЩ.

Сброс списка вместе со всеми подсписками и файлами

- Переместите подсвеченное поле в левом окне на список, который хотите стирать



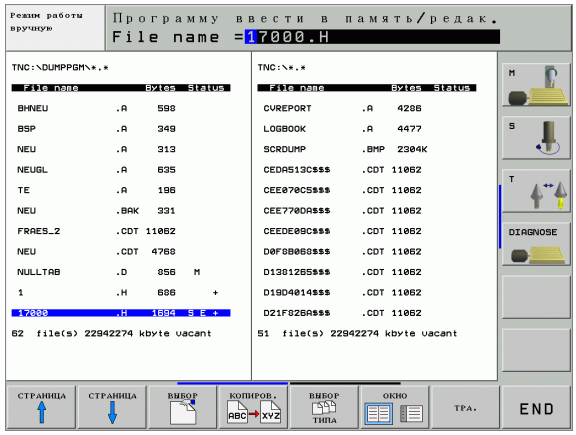
- Выбор дополнительных функций: Softkey ДОПОЛ. ФУНК. нажать



- Список полностью стирать: Нажать Softkey СТИРАТЬ ВСЕ
- Стирание потвердить: Нажать Softkey ДА
  Прервать стирание: Нажать Softkey НЕТ

Передача данных на внешний носитель данных/из внешнего носителя данных

Перед передачей данных на внешний носитель данных, Вы должны создать интерфейс данных(смотри “Наладка интерфейса данных” на странице 627).



PGM MGT — Вызов управления файлами

ОКНО — Выбор распределения экрана для передачи данных: Нажать Softkey ОКНО УЧПУ указывает на левой половине экрана все файлы, сохраняющиеся в УЧПУ, на правой половине экрана все файлы, сохраняющиеся на внешнем носителе данных

Используйте клавиши со стрелкой для передвижения подсвеченного поля на тот файл, который хотите передать:

Движет подсвеченное поле в окне вверх и вниз

Движет подсвеченное поле из правово окна к левому и наоборот

Если хотите копировать из УЧПУ на внешний носитель данных, переместите подсвеченное поле в левом окне на передаваемой файл.

Если хотите копировать из внешнего носителя данных на УЧПУ, переместите подсвеченное поле в правом окне на передаваемой файл.

КОПИРОВ. ABC→XYZ — Передача отдельных файлов: Нажать Softkey КОПИРОВАТЬ или

МАРКИРОВ. — передача нескольких файлов: Softkey МАРКИРОВАТЬ нажать (на второй линейке с Softkey, смотри “Маркирование файлов”, страница 111), или

КОПИРОВ. TNC→EXT — передача всех файлов: Softkey TNC => EXT нажать

Потвердить с помощью Softkey ВЫПОЛНИТЬ или с помощью клавиши ENT. УЧПУ высвечивает окно статуса, передающего информацию о прогрессе копирования или

если хотите передавать длинные программы или несколько программ: с помощью Softkey ВЫПОЛНИТЬ ПАРАЛЛЕЛЬНО подвердить УЧПУ копирует файл потом на фоне



Окончить передачу данных: Подсвеченное поле переместить в левое окно и затем нажать программируемую клавишу ОКНО. УЧПУ указывает снова стандартное окно для управления файлами

Чтобы допустить возможность выбора другово списка в изображении двойного окна, нажмите Softkey ТРАКТ. Выберите в пересвечивающем окне с помощью клавишей со стрелкой и клавиши ENT желаемый список!

Копирование файла в другой список

- Избрать распределение экрана с окнами равными по размерам
- Высветить в обоих окнах списки: Нажать Softkey ТРАКТ

Правое окно

- Переместить подсвеченное поле на список, в который хотите копировать файлы и с помощью клавиши ENT указать файлы, содержащиеся в этом списке

Левое окно

- Избрать список с этими файлами, которые хотите копировать и с помощью клавиши ENT указать эти файлы



- Высветить функции для маркировки файлов



- Переместите подсвеченное поле на файл, который хотите копировать и маркируйте его. При желании, маркируйте пожалуйста дальшие файлы таким же образом



- Копировать маркированные файлы в требуемый список

Другие функции маркировки: смотри “Маркирование файлов”, страница 111.

Если Вы провели маркировку файлов так в левом как и в правом окне, то УЧПУ копирует из этого списка, в котором находится подсвеченное поле.

Переписывание файлов

Если копируете файлы в список, в котором содержаться файлы с тем же самым именем, то УЧПУ спрашивает, разрешается ли переписывание файлов в целевом списке:

- Переписывать все файлы: Нажать Softkey ДА или
- Не переписывать файлов: Нажать Softkey НЕТ или
- Потверждать переписывание каждого отдельного файла: Softkey ПОТВЕРД. нажать

Если хотите переписывать защищённый файл, Вы должны это отдельно потвердить и (или) прервать.

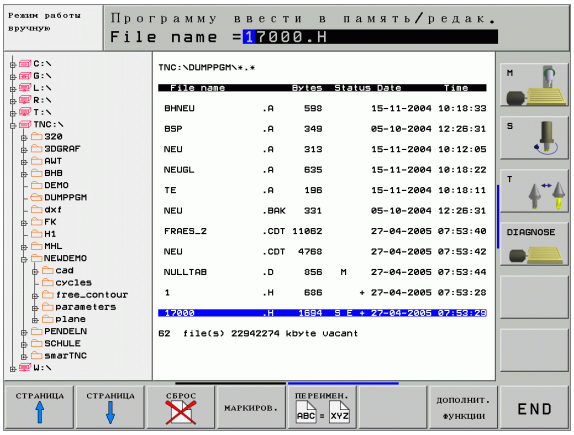
УЧПУ в сети

Чтобы подключить плату сети "Эзернет" в Вашу сеть, смотри “"Эзернет"-интерфейс”, страница 631.

Чтобы подключить iTNC с Windows 2000 в Вашу сеть, смотри “Настройка сетевого режима”, страница 691.

ЧПУ заносить в протокол сообщения об ошибках во время режиа работы в сети (смотри “"Эзернет"-интерфейс” на странице 631).

Если УЧПУ подключено к сети, у Вас находится вплоть до 7 дополнительных дисководов в левом окне каталога в распоряжении (смотри рисунок). Все описанные выше функции (выбор дисковода, копирование файлов итд.) действительны также для дисководов сети, насколько это разрешается соответственным санкционированием доступа.



Дисковод сети соединить и разъединить

PGM MGT

- набрать управление файлами: Нажать клавишу PGM MGT, в данном случае так выбирать с помощью Softkey ОКНО распределение экрана, как это представлено на рисунке справа на верху

СЕТЬ

- Управление дисководами сети Управление дисководами сети: нажать Softkey СЕТЬ (вторая линейка Softkey). УЧПУ указывает в правом окне возможные дисководы сети, к которым у Вас есть доступ. С помощью дальше описанных Softkeys определяете соединение для каждого дисковода

Функция	Softkey
Создать соединение с сетью, ЧПУ записывает в графу **Mnt** букву **M**, если соединение активное. Можете соединить с ЧПУ вплоть до 7 дополнительных дисководов	СОЕДИНИТЬ ДИСКОВОДЫ
Прекратить соединение с сетью	РАЗЪЕД. ДИСКОВОД
Создать автоматически соединение с сетью при включении ЧПУ. ЧПУ записывает в графу **Auto** букву **A**, если соединение создаётся автоматически	АВТОМАТ. СОЕДИНИТЬ
Не создавать автоматически соединения с сетью при включении ЧПУ	НЕ АВТОМАТ. СОЕДИНЯТЬ

Установление связи с сетью может продолжаться некоторое время. УЧПУ указывает потом справа ввреху на экране **[READ DIR]**. Максимальная скорость передачи составляет от 2 до 5 мегабит/сек, в зависимости от типа файла и уровния загрузки сети.

USB-модули в УЧПУ TNC (FCL 2-функция)

Особо простым способом можете сохранять данные используя USB-устройства или загрузить данные в УЧПУ. УЧПУ поддерживает следующие USB-блокустройства:

- дисководы дискет с системой файлов FAT/VFAT
- плитки памяти с системой файлов FAT/VFAT
- жесткие диски с системой файлов FAT/VFAT
- CD-ROM-дисководы с системой файлов Joliet (ISO9660)

Такие USB-устройства УЧПУ идентифицирует автоматически при подключении. USB-устройства с другими системами файлов (нпр. NTFS) УЧПУ не поддерживает. УЧПУ выдает тогда при подключении сообщение об ошибках **USB: УЧПУ не поддерживает устройства**.



УЧПУ выдает сообщение об ошибках **USB: УЧПУ не поддерживает устройства** даже тогда, если подключаете USB-концентратор. В данном случае следует квитировать сообщение просто нажимая клавишу CE.

Как правило все USB-устройства с вышеупомянутыми системами данных должны подключаться к УЧПУ. Если все таки появяться проблемы, обратитесь пожалуйста к фирме HEIDENHAIN.

В окне управления файла USB-устройства изображают собственный дисковод в структуре дерева каталогов, так что оператор может пользоваться описанными раньше функциями для управления файлами.

Для удаления USB-устройства, следует:



▶ набрать управление файлами: нажать клавишу PGM MGT:



▶ нажимая клавишу со стрелкой перейти к левому окну



▶ нажимая клавишу со стрелкой перейти на удаляемое USB-устройство



▶ Дальше переключать линейку программируемых клавиш:



▶ набрать дополнительные функции:



▶ набрать функцию для удаления USB-устройств: УЧПУ удаляет USB-устройство из структуры каталогов



▶ Закрыть управление файлами

Наборот можете снова подключить удаленное USB-устройство, нажимая следующий Softkey:



▶ набрать функцию для повторного подключения USB-устройств

4.4 Программы открыть и вводить

Построение ЧУ-программы в формате открытым текстом фирмы HEIDENHAIN

Программа обработки состоит из ряда программных предложений. Рисунок справа показывает элементы предложения.

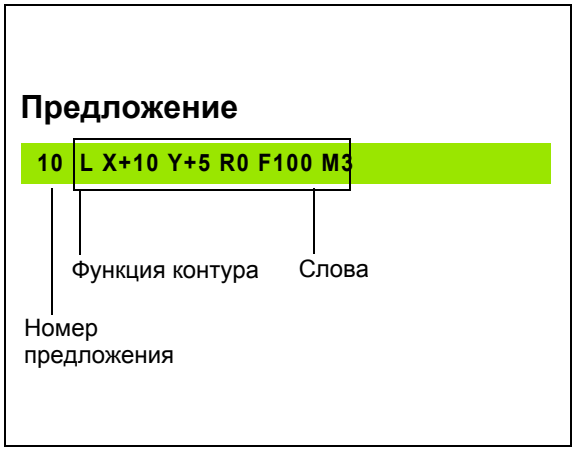
УЧПУ нумерирует предложения программы обработки в возрастающей последовательности.

Первое предложение программы обозначено с помощью **BEGIN PGM**, имени программы и с помощью действующей единицы измерения.

Последующие предложения содержат информацию о:

- загатовке
- Вызовы инструмента
- Подвод к безопасной позиции
- подачах и частотах вращения
- движениях по контуру, циклах и других функциях

Последнее предложение программы обозначено с помощью **END PGM**, имени программы и действующей единицы измерения.





Фирма HEIDENHAIN рекомендует подвод на безопасную позицию всегда после вызова инструмента, из которой УЧПУ может позиционировать без столкновений для обработки!

Определить загатовку BLK FORM

Непосредственно после открытия новой программы определяете необработанную загатовку в виде прямоугольного параллелепипеда. Для дополнительного определения детали, нажмите клавишу SPEC FCT а затем Softkey BLK FORM. Это определение УЧПУ требует для графического моделирования. Боки параллелепипеда могут иметь длину максимально 100 000 мм и лежать параллельно к осьям X,Y и Z. Эта загатовка определена с помощью двух из её угловых точек:

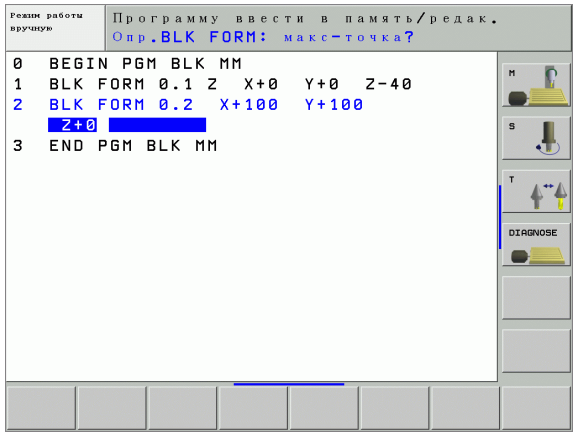
- MIN-точка: наименьшая X -,Y- и Z-координата параллелепипеда; ввести абсолютные значения
- MAX-точка: самая большая X -,Y- и Z-координата параллелепипеда; ввести абсолютные или инкрементные значения



Определение загатовки требуется только тогда, если хотите протестовать программу графически!

Открыть новую программу обработки

Программу обработки вводите всегда в режиме работы **Программу ввести в память/редактирование**. Пример открытия программы:



Выбор режима работы **Программу вветси в память/редактирование**

PGM MGT

Вызов управления файлами: нажать клавишу PGM MGT:

Выберите список, в котором должна сохраняться новая программа:

ИМЯ ФАЙЛА = ALT.H

ENT

Введите новое имя программы, потвердить с помощью клавиши ENT

MM

Выбор единицы измерения Нажать Softkey MM или ДЮЙМЫ. УЧПУ переходит в окно программы и открывает диалог для дефиниции **BLK-FORM** (загатовка)

ОСЬ ШПИНДЕЛЯ ПАРАЛЛЕЛЬНО X/Y/Z?

Z

Ввести ось шпинделя, нпр. Z

DEF BLK-FORM: МИН-ТОЧКА?

ENT

Вводить последовательно X-, Y- и Z-координаты МИН-точки, каждый раз подтвердить с помощью ENT

DEF BLK-FORM: МАКС-ТОЧКА:

ENT

Вводить последовательно X-, Y- и Z-координаты МАКС-точки, каждый раз подтвердить с помощью ENT

Пример: представление BLK-формы в ЧУ-программе

0 BEGIN PGM НОВОЕ MM	Начало программы, имя, единица измерения
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Ось шпинделя, координаты МИН-пункта
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	Координаты МАКС-пункта
3 END PGM НОВОЕ MM	Конец программы, имя, единица измерения

УЧПУ производить номера предложений, а также **BEGIN**- и **END**-предложение автоматически.

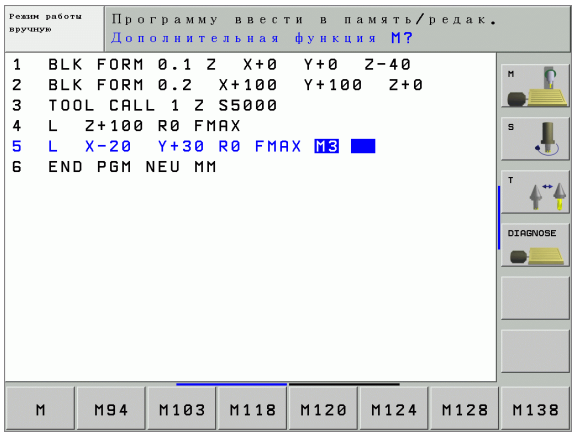


Если не хотите программировать дефиниции загатовки, прекращите диалог при **Ось шпинделя параллельно X/Y/Z** с помощью клавиши DEL!

УЧПУ может изображать графику только тогда, если корочейшая сторона состовляет как минимум 50 µm и длинейшая сторона максимально 99 999,999 mm.

Программирование движений инструмента в диалоге открытым текстом

Чтобы программировать предложение, начинаете с диалоговой клавиши. В верхней строке экрана УЧПУ запрашивает все необходимые данные.



Пример диалога

L — открыть диалог

КООРДИНАТЫ ?

X 10 — Ввести целевую координату для оси X

Y 20 ENT — Ввести целевую координату для оси Y, с помощью клавиши ENT к следующему вопросу

КОРР.РАД.: RL/RR/БЕЗ КОРР:?

ENT — “Без коррекции радиуса ” ввести, клавиша ENT к следующему вопросу

ПОДАЧА F=? / F MAX = ENT ВВЕСТИ ПОДАЧУ И С КЛАВИШЕЙ ENT ПОТВЕРДИТЬ: НПР.

100 ENT — Подача для этого движения по контуру 100 mm/мин, клавиша ENT к следующему вопросу

ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ФУНКЦИЯ M ?

3 ENT — Дополнительная функция **M3** “шпиндель включить”, клавиша ENT закончивает в УЧПУ этот диалог

Окно программы указывает строку:

3 L X+10 Y+5 R0 F100 M3

Функции для определения подачи	Softkey
Переместить на ускоренном ходе	F MAX
Переместить с автоматически расчитанной подачей из **TOOL CALL**-записи	F AUTO
Перемещение с программированной подачей (единица мм/мин или 1/10 дюйм/мин)	F
С помощью **FT** определяете вместо скорости время в секундах (диапазон ввода 0.001 до 999.999 секунд), за которое программированный путь должен быть пройден. **FT** действует только по отдельным блокам	FT
С помощью **FMAXT** определяете вместо скорости время в секундах (диапазон ввода 0.001 до 999.999 секунд), за которое программированный путь должен быть пройден. **FMAXT** действует только для клавиатур, на которых имеется потенциометр ускоренного хода. **FMAXT** действует только по отдельным блокам	FMAXT
Определение вращательной подачи (единица мм/об или дюйм/об) Внимание: в программах с единицей измерения дюйм FU не сочетаемое с M136	FU
Определение подачи на зуб (единица мм/зуб или дюйм/зуб). Количество зубов должно быть определено в таблицы инструментов в графе **CUT.**	FZ

Функции для диалога	Клавиша
Игнорировать вопрос диалога	NO ENT
Окончить заранее диалог	END
Прервать диалог и сброс	DEL

Прием фактических позиций

УЧПУ позволяет на прием актуальной позиции инструмента в программу, если нпр.

- программируете блоки перемещения
- программируете циклы
- Определяете инструменты с **TOOL DEF**

Для приема правильных значений положения, следует:

- Позиционировать поле ввода в место блока, на которое хотите принять положение



- Выбор функции Прием факт-позиции: УЧПУ указует на линейке программируемых клавишей оси, которых положения хотите принять



- Выбор оси: УЧПУ записывает актуальную позицию избранной оси в активное поле ввода



УЧПУ принимает на плоскости обработки всегда координаты центра инструмента, даже если коррекция радиуса инструмента является активной.

УЧПУ принимает на оси инструментов весгда координату вершины инструмента, учитывает значит всегда активную коррекцию длины инструмента.

Редактирование программы

Во время составления или изменения программы обработки, можете с помощью клавиши со стрелкой и с помощью программируемой клавиши выбирать любую строку в программе и отдельные слова предложения:

Функция	Softkey/клавиши
Страницу пролистовать вверх	
Страницу пролистовать вниз	
Переход к началу программы	
Переход к концу программы	
Изменить положение актуального блока на экране дисплея. Таким образом можете указывать больше блоков программы, стоящих перед актуальным блоком	
Изменить положение актуального блока на экране дисплея. Таким образом можете указывать больше блоков программы, стоящих за актуальным блоком	
Переход от одной записи к другой	 
Выбор отдельных слов в записи	 
Выбор определенной записи: Клавишу GOTO нажать, ввести желаемый номер записи, клавишей ENT потвердить. Или: Ввести шаг номеров записи и количество введенных строк путем нажатия на Softkey N СТРОК пропускнуть вверх или вниз	

Функция	Softkey/клавиша
Установить значение избранного слова на ноль	
Сброс неправильного значения	
Сброс сообщения об ошибках (не мерцающего)	
Сброс избранного слова	

Функция	Softkey/клавиша
Сброс избранного предложения	DEL □
Стирание циклов и части программы	DEL □
Включить кадр, который в последнюю очередь редактировали или удалили	ПОСЛЕДНЯЯ ЗАПИСЬ NC

Включение предложений в любом месте программы

- Выберите предложение, за которым хотите ввести новое предложение и откройте диалог

Изменение и вставление слов

- Выберите в предложении слово и перепишите его новым значением. Во время выбора слова, в распоряжении находится диалог открытым текстом
- Окончить изменение: Нажать клавишу END

Если хотите включить слово, нажмите клавиши со стрелкой (направо или налево), пока не появится желаемый диалог и введите желаемое значение.

Искать похожие слова в разных предложениях

Для этой функции установить Softkey АВТОМ. ПОМЕЧАТЬ на OFF.



Избрать слово в предложении: Так часто нажимать клавиши со стрелкой, пока не будет маркировано желаемое слово



Выбор предложения с помощью клавиши со стрелкой

Маркировка находится в новоизбранном предложении на тем же слове, как в начально избранном предложении.



Если оператор начал поиск в очень длинных программах, то УЧПУ высвечивает окно с индикацией прогресса. Дополнительно можете прервать поиск с помощью программируемой клавиши.

УЧПУ принимает на оси инструментов весгда координату вершины инструмента, учитывает значит всегда активную коррекцию длины инструмента.

Нахождение любого текста

- Выбор функции поиска: Нажать Softkey ИСКАТЬ УЧПУ указывает диалог **Поиск текста**:
- Ввести исканный текст
- Искать текст: Нажать Softkey ВЫПОЛНИТЬ

Части программы маркировать, копировать, стирать и включать

Для копирования частей программы в пределах какой-либо ЧУ-программы, или для копирования в другую ЧУ-программу, УЧПУ ставит в распоряжение следующие функции: смотри таблицу внизу. Смотри таблицу внизу.

Для копирования частей программы поступайте следующим образом:

- Выберите линейку Softkey с функциями маркировки
- Выберите первое (последнее) предложение копируемой части программы
- Маркировать первое (последнее) предложение: Softkey МАРКИРОВКА БЛОКАнажать УЧПУ подсвечивает первое место номера предложения ярким светом и высвечивает Softkey ПРЕРВАТЬ МАРКИРОВКУ
- Переместите подсвеченное поле на последнее (первое) предложение части программы, которую хотите копировать или стирать. УЧПУ изображает все маркированные предложения с помощью разных цветов. В любой момент можете окончить функцию маркировки, нажимая Softkey ПРЕРВАТЬ МАРКИРОВКУ
- Копировать маркированную часть программы: Softkey КОПИРОВАТЬ БЛОК нажать, стирать маркированную часть программы: Softkey СТИРАТЬ БЛОКнажать УЧПУ сохраняет в памяти маркированный блок
- Выберите с помощью клавиши со стрелкой это предложение, за которым хотите вставить копируемую (сброшенную) часть программы



Чтобы включить копируемую часть программы в другую программу, выберите соответственную программу через управление файлами и маркируйте там это предложение, за котором хотите вставить копию.

- Включить записанную в память часть программы: Softkey ВКЛЮЧИТЬ БЛОКнажать
- Закрыть функцию маркировки: Softkey МАРКИРОВКУ ПРЕРВАТЬ нажать

Функция	Softkey
Включить функцию маркирования	МАРКИРОВ. БЛОК
Выключить функцию маркирования	ПРЕРВАТЬ МАРКИРОВ.
Сброс маркированного блока	СТИРАТЬ БЛОК
Включить находящиеся в памяти блок	ВСТАВКА БЛОКА
Копирование маркированного блока	КОПИРОВ. БЛОК

Функция поиска УЧПУ

С помощью функции поиска УЧПУ можете искать любой текст в программе и заменять его также новым текстом.

Искать любой текст

- В данном случае выбирать блок, в котором находится исканное слово

ИСКАТЬ

- Выбор функции поиска: УЧПУ высвечивает окно поиска и указует на линейке программируемых клавишей стоящие в распоряжении функции поиска (смотри таблицу функции поиска)

X +40

- Ввести исканный текст, обратите внимание на запись с большой/прописной буквы

ДАЛЬШЕ

- Начать операцию поиска: УЧПУ указует на линейки программируемых клавишей стоящие в распоряжении варианты поиска (смотри таблица варианты поиска)

ЦЕЛОЕ СЛОВО OFF ON

- При необходимости изменить варианты поиска

ВЫПОЛНИТЬ

- Запуск операции поиска: УЧПУ переходит к следующему блоку, в котором находится исканный текст

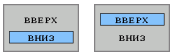
ВЫПОЛНИТЬ

- Повторение операции поиска: УЧПУ переходит к следующему блоку, в котором находится исканный текст

END

- Заключение операции поиска

Функции поиска	Softkey
Указать окно, в котором высвечиваются последние элементы поиска. Через клавишу со стрелкой выбираемй элемент поиска, принять с клавишей ENT	ПОСЛЕДН. ИСКАННЫЕ
Указать окно, в котором находятся возможные элементы поиска актуального блока. Через клавишу со стрелкой выбираемй элемент поиска, принять с клавишей ENT	ЭЛЕМЕНТЫ АКТУАЛЬН. БЛОК
Указать окно, в котором высвечиваются возможности выбора важнейших ЧУ-функций. Через клавишу со стрелкой выбираемй элемент поиска, принять с клавишей ENT	NC ЗАПИСИ
Активировать функцию Искать/заменить	ИСКАТЬ + ЗАМЕНИТЬ

Варианты поиска	Softkey
Определить направление поиска	
Определить конец поиска: Назначение ПОЛНОСТЬЮищет от актуального блока до актуального блока	
Запуск нового поиска	

Искать/заменять любые тексты

Функция Искать/заменять не возможна, если

- Программа защищена
- Если программа отрабатывается в данный момент УЧПУ

В случае функции ЗАМЕНИТЬ ВСЕ обратите внимание, чтобы не заменить нечаянно фрагментов текста, которые должны оставаться неизмененными. Замененные тексты потерены безвозвратно.

- В данном случае выбирать блок, в котором находится исканное слово



- Выбор функции поиска: УЧПУ высвечивает окно поиска и указует на линейке программируемых клавишей стоящие в распоряжении функции поиска



- Активирование замены: УЧПУ указывает в окне дополнительные возможности ввода для текста, который должен заменяться



- Ввести исканный текст, обратите внимание на запись с большой/прописной буквы, с помощью клавиши ENT потвердить



- Ввести требуемый текст, обратите внимание на запись с большой/прописной буквы



- Начать операцию поиска: УЧПУ указует на линейки программируемых клавишей стоящие в распоряжении варианты поиска (смотри таблица варианты поиска)



- При необходимости изменить варианты поиска



- Запуск операции поиска: УЧПУ переходит к следующему исканному тексту



- для замены текста и потом переходит к следующему месту в тексте: Softkey ЗАМЕНИТЬ нажать или чтобы заменить все найденные места в тексте: Softkey ЗАМЕНИТЬ ВСЕ нажать или без заменения текста и переход к следующему месту в тексте: Softkey НЕ ЗАМЕНЯТЬ нажать



- Заключение операции поиска

4.5 Графика программирования

Графику программирования продолжать/не продолжать

Во время составления программы, УЧПУ может изображать программированный контур с помощью 2D-штриховой графики.

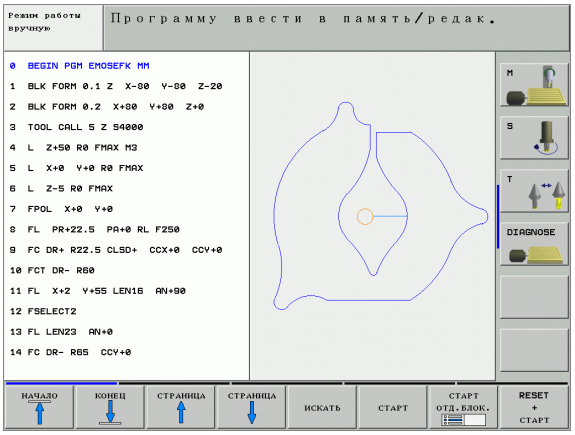
- Для распределения экрана сменить программу слева и графику справа: Клавишу SPLIT SCREEN и Softkey ПРОГРАММА + ГРАФИКА нажать



- Softkey АВТОМ. ПОМЕЧИТЬ установить на ON. Когда вводите строки программы, УЧПУ указывает каждое программированное движение по контуру в окне графики справа

Если УЧПУ не должно больше продолжать графики, установите Softkey АВТОМ. ПОМЕЧИТЬ на OFF.

АВТОМ. ПОМЕЧИТЬ ON не продолжает графического изображения повторений части программы.



Составление графики программирования для существующей программы

- Выберите с помощью клавиши со стрелкой это предложение, до которого следует составлять графику или нажмите GOTO и введите непосредственно желаемый номер предложения



- Составление графики: Нажать Softkey RESET + START

Другие функции:

Функция	Softkey
Составить полную графику программирования	RESET + СТАРТ
Составить графику программирования по отдельным предложениям	СТАРТ ОТД.БЛОК.
Составить полную графику программирования или после RESET + START дополнить	СТАРТ
Остановить графику программирования. Эта программируемая клавиша появляется только, когда ЧПУ составляет графику программирования	СТОП
Заново рисовать графику программирования, если из-за пересечений линии удаляются	НОВ.НАЧ.

Номера предложений высвечивать и выделять

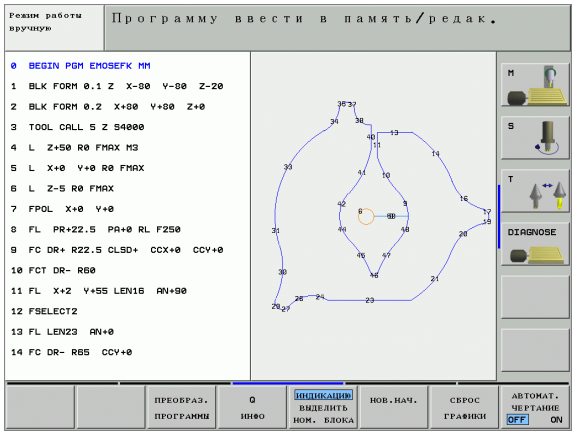


▶ Переключение линейки программируемых клавиш: смотри картину



▶ Высветить номер предложения: Softkey ВЫСВЕЧИВАНИЕ ПЕРЕСВЕТ. № ЗАПИСИ на УКАЗАТЬ установить

▶ Высветить номер предложения: Softkey ВЫСВЕЧИВАНИЕ ПЕРЕСВЕТ. № ЗАПИСИ на ВЫДЕЛИТЬ установить



Стирать графику



▶ Переключение линейки программируемых клавиш: смотри картину



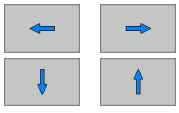
▶ Стирать графику Softkey СТИРАТЬ ГРАФИКУнажать

Увеличение или уменьшение фрагмента

Определяете самостоятельно вид (перспективу) для графики. С помощью рамок выбираете фрагмент для увеличения или уменьшения.

▶ Выбор линейки Softkey для увеличения/уменьшения фрагмента (второя линейка, смотри картину)

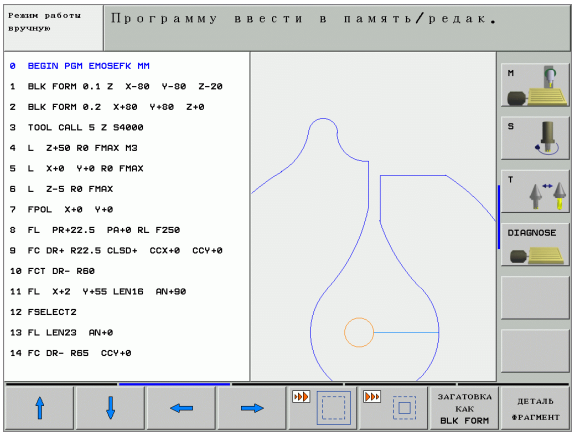
Тем самым находятся в распоряжении следующие функции:

Функция	Softkey
Выделить рамки и передвинуть их. Для передвижения держать нажатой соответственную программируемую клавишу (Softkey)	
Уменьшить рамки – для уменьшения держать нажатой программируемую клавишу	
Увеличить рамки – для увеличения держать нажатой программируемую клавишу	



▶ С помощью Softkey ВЫРЕЗ ЗАГАТОВКИ принять избранный участок

С помощью Softkey ЗАГАТОВКА КАК BLK FORM восстановливаете первоначальный вид выреза.



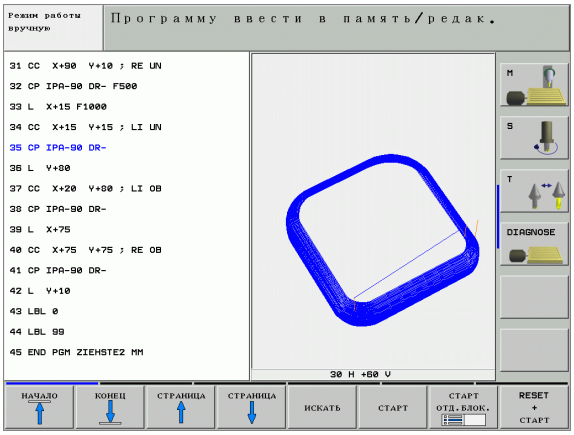
4.6 3D-линейная графика (FCL 2-функция)

Применение

С помощью трехмерной линейной графики можете изображать в УЧПУ программированные пути перемещения. Для распознавания подробностей на графике, у оператора находится в распоряжении производительная функция увеличения/ уменьшения (зоом)

Особенно созданные внешне программы проверяются на появление ошибок с помощью 3D-линейной графики уже перед отработкой, для избежания царапин обработки на детали. Такие царапины возникают на пример тогда, если точки неправильно выдаются постпроцессором.

Для быстрого обнаружения мест с ошибками, УЧПУ маркирует активный в левом окне кадр в 3D-линейной графике другим цветом (основная настройка: красный).



- Для распределения экрана сменить программу слева и 3D-линейную графику справа: Клавишу SPLIT SCREEN и Softkey ПРОГРАММА + 3D-ЛИНИИ нажать

Функции 3D-линейной графики

Функция	Softkey
Рамки увеличения стробировать и сместить вверх. Для передвижения держать нажатой программируемую клавишу (Softkey)	
Рамки увеличения стробировать и сместить вниз. Для передвижения держать нажатой программируемую клавишу (Softkey)	
Рамки увеличения стробировать и сместить налево. Для передвижения держать нажатой программируемую клавишу (Softkey)	
Рамки увеличения стробировать и сместить направо. Для передвижения держать нажатой программируемую клавишу (Softkey)	
Увеличить рамки – для увеличения держать нажатой программируемую клавишу	
Уменьшить рамки – для уменьшения держать нажатой программируемую клавишу	
Сброс увеличения фрагмента, так что ЧПУ показывает деталь согласно программированной BLK-форме	
Приём фрагмента	
Поворот детали по часовой стрелке	
Поворот детали против часовой стрелки	
Деталь откинуть назад	
Деталь откинуть вперед	
Изображение шагами увеличивать. Если изображение увеличено, то УЧПУ указывает в линейке сноски окна графики букву **Z**	
Изображение шагами уменьшать. Если изображение уменьшено, то УЧПУ указывает в линейке сноски окна графики букву **Z**	
Указание загатовки в оригинальных размерах	
Деталь изображать в последнем активном виде	

Функция	Softkey
Программированные конечные точки указывать/не указывать с помощью точки на линии	
Указывать/не указывать с цветной маркировкой набранный в левом окне кадр ЧУ в 3D-линейной графике	
Номера кадров указывать/не указывать	

Оператор может пользоваться мышкой при обслуживании 3D-линейной графики. Следующие функции стоят в распоряжении:

- Для трехмерного поворота изображаемой каркасной модели: деражать нажатой правую клавишу мыши и перемещать мышь. УЧПУ указует систему координат, изображаемую активную в данный момент ориентацию детали. После освобождения правой клавиши мыши, УЧПУ устанавливает деталь в дефинированном направлении
- Для смещения изображаемой каркасной модели: деражать нажатой среднюю клавишу мыши или шарик мыши и перемещать мышь. УЧПУ смещает деталь в соответственном направлении. После освобождения средней клавиши мыши, УЧПУ устанавливает деталь на дефинированную позицию
- Для увеличения/уменьшения определенного участка с помощью мыши: маркировать нажатой левой клавишой мыши прямоугольный участок увеличения. После освобождения левой клавиши мыши, УЧПУ увеличивает деталь на дефинированном участке
- Для быстрого увеличения и уменьшения с помощью мыши: шарик мыши поворочивать вперед или назад

Цветная маркировка кадров ЧУ в графике



- Переключение линейки программируемых клавиш



- Указание набранного с левой стороны экрана кадра ЧУ в линейной графике 3D справа с цветной макркировкой: Softkey АКТ. ЭЛЕМ. МАРКИРОВАТЬ ВЫКЛ / ВКЛ. на ВКЛ переключить
- Не указывать набранного с левой стороны экрана кадра ЧУ в линейной графике 3D справа с цветной макркировкой: Softkey АКТ. ЭЛЕМ. МАРКИРОВАТЬ ВЫКЛ / ВКЛ. на ВЫКЛ переключить

Номера предложений высвечивать и выделять



- Переключение линейки программируемых клавиш



- Высветить номер предложения: Softkey ВЫСВЕЧИВАНИЕ ПЕРЕСВЕТ. № ЗАПИСИ на УКАЗАТЬ установить
- Высветить номер предложения: Softkey ВЫСВЕЧИВАНИЕ ПЕРЕСВЕТ. № ЗАПИСИ на ВЫДЕЛИТЬ установить

Стирать гафику



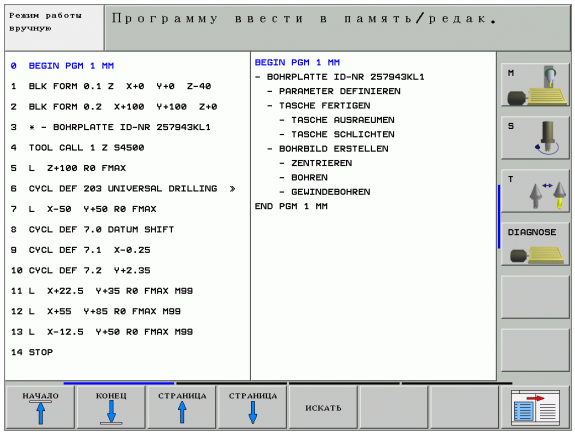
- Переключение линейки программируемых клавиш



- Стирать гафику Softkey СТИРАТЬ ГРАФИКУнажать

4.7 Группировать программы

Определение, возможности применения



УЧПУ предоставляет Вам возможность комментирования программ обработки с предложениями группировки. Предложения группировки это короткие тексты (макс. 37 знака), образующие комментарии или загаловки для последующих строк программы.

Длинные и комплексные программы составляются из-за включения предложений группировки более проглядно и легче для понимания.

Это облегчает особенно вводимые позже изменения в программе. Предложения группировки вводите в любом месте в программе обработки. Можно их представить дополнительн в собственном окне и кроме того обрабатывать или дополнять.

Включенные точки группировки используются УЧПУ в отдельном файле (окончание .SEC.DEP). Таким образом повышается скорость навигации в окне группировки.

Указать окно группировки /переход к другому активном окне



- Указать окно сегментирования: Распределение дисплея ПРОГРАММА + ГРУППИР. избрать



- Смена активного окна: Softkey Смена окна» нажать

Включить предложение группировки в окне программы (слева)

- Выбор желаемого предложения, за которм хотите включить предложение группировки



- Softkey ВКЛЮЧИТЬ ГРУППИРОВКУ или клавишу * на ASCII-клавиатуре нажать
- Ввести текст группироваки через алфа-клавиатуру



- В данном случае изменить уровень группировки с помощью программируемой клавиши

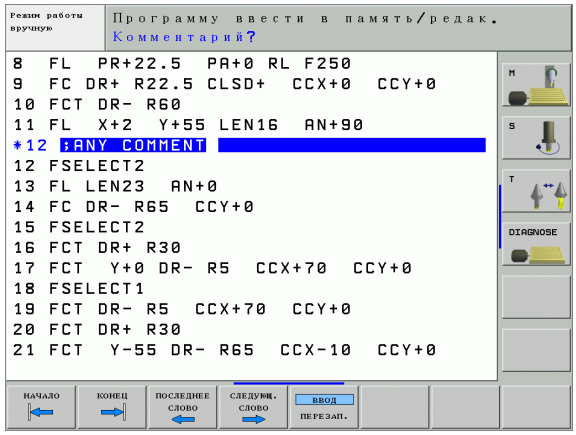
Выбор предложений в окне группировки

Если в окне группировки переходите от одного предложения к другому, УЧПУ ведёт указание предложения в окне программы. Таким образом можете с помощью нескольких шагов перешагнуть большие части программы.

4.8 Ввести комментарии

Применение

Каждое предложение в программе обработки может сопроваждаться комментарием, для объяснения шагов программы или для подсказок.



> Если УЧПУ не сможет указывать комментарий полностью на дисплее, то появляестя знак **>>**.

У Вас есть три возможности ввести комментарий:

Комментарий во время ввода программы

- Ввести данные для предложения программы, затем нажать “;” (точку с запятой) на алфа-клавиатуре – УЧПУ показывает вопрос **Комментарий?**
- Ввести комментарий и окончить предложение с помощью клавиши END

Ввести комментарий дополнительно

- Выбрать предложение, к которому хотите включить комментарий
- С помощью клавиши стрелка-справа выбрать последнее слово в предложении: Точка с запятой появляется в конце предложения и УЧПУ указывает вопрос **Комментарий?**
- Ввести комментарий и окончить предложение с помощью клавиши END

Комментарий в собственном предложении

- Выбор предложения, за которым хотите включить комментарий
- Открыть диалог программирования с помощью клавиши “;” (точка с запятой) на алфа-клавиатуре
- Ввести комментарий и окончить предложение с помощью клавиши END

Функции при редактировании комментария

Функция	Softkey
Прыжок к началу комментария	
Прыжок к концу комментария	
Прыжок к началу слова. Слова следует разделять пробелом	
Прыжок к концу слова. Слова следует разделять пробелом	
Переключение между режимом включения и переписывания	

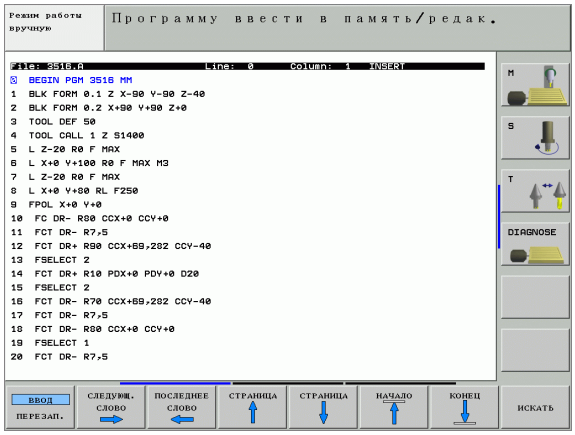
4.9 Составление текстовых файлов

Применение

В УЧПУ можете составлять тексты с помошью редактора текстов и их перерабатывать. Типичные области применения:

- Регистрирование значений из опыта обработки
- Документирование эксплуатационных процессов
- Составление собраний формул

Файлы текстов это файлы типа .A (ASCII). Если хотите обрабатывать другие файлы, то следует их сначала конвертировать на тип .A.



Открыть файл текста и выход

- Выбор режима работы Программу ввести в память/редактировать
- Вызов управления файлами: нажать клавишу PGM MGT:
- Указать файлы типа .A: Нажимать последовательно Softkey ВЫБОР ТИПА и Softkey УКАЗАТЬ .A
- Избрать файл и с помощью Softkey ВЫБОР или клавиши ENT открыть или открыть новый файл. Введите новое имя программы, потвердить с помощью клавиши ENT

Если хотите выйти из редактора текстов, то следует вызвать управление файлами и избрать файл другого типа, нпр. программу обработки.

Движения курсора	Softkey
Курсор одно слово направо	СЛЕДУЮЩ. СЛОВО
Курсор одно слово налево	ПОСЛЕДНЕЕ СЛОВО
Курсор на следующую страницу экрана	СТРАНИЦА
Курсор на предыдущую строницу экрана	СТРАНИЦА
Курсор к началу файла	НАЧАЛО
Курсор к концу файла	КОНЕЦ

Функции редактирования	Клавиша
Начинать новую строку	RET
Сброс знака налево от курсора	X
Включить знак пропуска	SPACE
Переключить написание со строчной/малой буквы	SHIFT SPACE

Редактирование текстов

В первой строке редактора текстов находится информационный столбик, указывающий имя файла, место нахождения и вид записи курсора (англ. индикатор вставки):

Файл: Имя файла текста
Строка: Актуальное положение курсора в строке
Графа: Актуальное положение курсора в графе
INSERT: Включаются нововведенные знаки
OVERWRITE: Нововведенные знаки переписывают существующий текст в месте нахождения курсора

Текст вставляется в том месте, где находится в данном моменте курсор. С помощью клавиши со стрелкой передвигаете курсор в любое место файла текста.

Строка, в которой находится курсор выделяется цветом. Одна строка может содержать максимально 77 знаков и разбивается с помощью клавиши RET (Return) или ENT.

Сброс знаков, слов и строк и их повторное включение

С помощью редактора текста можете стирать целые слова или строки и вставлять их в другом месте.

- Переместить курсор на слово или строку, которую хотите стирать и вставлять в другом месте
- Softkey СТИРАТЬ СЛОВО или СТИРАТЬ СТРОКУ нажать: Текст устраняется и записывается в буфорную память
- Переместите курсор на место, в котором хотите вставить текст и нажать СТРОКУ/СЛОВО ВКЛЮЧИТЬ

Функция	Softkey
Сброс строки и запоминание данных в буфере	СТИРАТЬ СТРОКУ
Сброс слова и запоминание в буфере	СТИРАТЬ СЛОВО
Сброс знака и запоминание в буфере	ЗНАК СТИРАТЬ
Строку или слово после сброса заново включить	СТРОКА / СЛОВО ВСТАВИТЬ

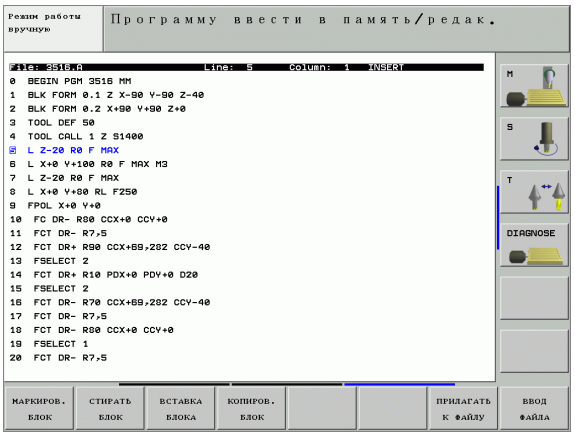
Обработка блоков текстов

Можете копировать блоки текстов любой величины, их стирать и повторно включать в другом месте. В любом случае маркируете сначала желаемый блок текста:

- Маркировка блока текста: Переместите курсор на знак, где должна кончиться маркировка блока.

МАРКИРОВ. БЛОК

- Softkey МАРКИРОВКА БЛОКА нажать
- Переместите курсор на знак, где должна кончиться маркировка блока. Если перемещаете курсор с помощью клавиши со стрелкой вверх или вниз, лежащие здесь строки текста маркируются полностью – маркированный текст выделяется цветом



После маркировки желаемого блока текста, обрабатываете дальше текст с помощью следующих Softkeys:

Функция	Softkey
Маркированный блок стирать и запоминать в буфере	СТИРАТЬ БЛОК
Маркированный блок запоминать в буфере, без сброса (копирования)	ВСТАВКА БЛОКА

Если хотите сохраняемый в промежуточной памяти блок ввести в другом месте, выполните следующие шаги:

- Курсор переместить на место, где хотите вставить сохраняемый в промежуточной памяти блок текста

ВСТАВКА БЛОКА

- Softkey ВКЛЮЧИТЬ БЛОКнажать Текст включается

Так долго, как этот текст находится в промежуточной памяти, можете вставлять его довольно часто.

Перенос маркированного блока в другой файл

- Блок текста маркировать как это выше описано

ПРИЛАГАТЬ К ФАЙЛУ

- Softkey ВКЛЮЧИТЬ К ФАЙЛУ нажать. УЧПУ укажет диалог **Целевой файл =**
- Ввести тракт и имя целевого файла. УЧПУ включает маркированный блок текста в целевой файл. Если целевой файл с указанным именем не существует, то УЧПУ записывает маркированный текст в новом файле

Вставлять другой файл на место курсора

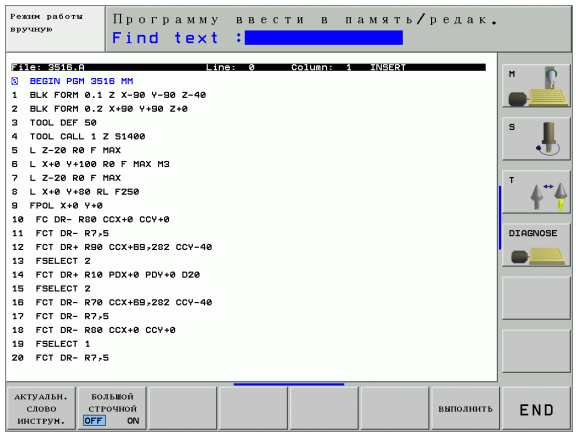
- Переместить курсор на место в тексте, на котором хотите вставить другой файл текста

ВВОД ФАЙЛА

- Нажать Softkey ВКЛЮЧИТЬ ФАЙЛ . УЧПУ укажет диалог **Имя файла =**
- Ввести тракт и имя файла, который хотите включить

Нахождение фрагментов текста

Функция поиска редактора текстов находит слова или цепи знаков в тексте. УЧПУ ставит две возможности в распоряжение.



Нахождение актуального текста

Функция поиска должна найти слово, соответствующее слову, на котором находится курсор в данный момент:

- Переместить курсор на желаемое слово
- Выбор функции поиска: Нажать Softkey ИСКАТЬ
- Нажать Softkey ПОИСК АКТУАЛЬНОГО СЛОВА
- Покинуть функцию поиска: Нажать Softkey КОНЕЦ

Нахождение любого текста

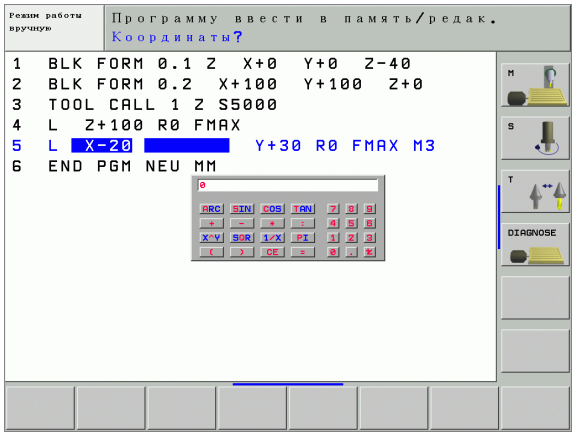
- Выбор функции поиска: Нажать Softkey ИСКАТЬ УЧПУ укажет диалог **Поиск текста:**
- Ввести исканный текст
- Искать текст: Нажать Softkey ВЫПОЛНИТЬ
- Выход из функции поиска: нажать Softkey КОНЕЦ

4.10 Калькулятор

Обслуживание

УЧПУ располагает калькулятором с важнейшими математическими функциями.

- С помощью клавиши CALC указать калькулятор или его закрыть
- Выбор арифметическиъ функций через короткие команды с помощью альфа-клавиатуры. Краткие команды обозначены в калькуляторе разными цветами



Арифметическая функция	Краткая команда (клавиша)
Суммирование	+
Вычитание	–
Множение	*
Деление	:
Синус	S
Косинус	C
Тангенс	T
Аркус-синус	AS
Аркус-косинус	AC
Аркус-тангенс	AT
Поднимать в степень	^
Возводить квадратный корень	Q
Оборотная функция	/
Расчёт в скобках	( )
PI (3.14159265359)	P
Указать результат	=

Прием рассчитанного значения в программу

- С помощью клавишей со стрелкой избрать слово, в которое следует принять рассчитанное значение
- С помощью клавиши CALC указать калькулятор и провести желаемый расчет
- Нажать клавишу «Прием факт-положения», УЧПУ высвечивает линейку программируемых клавишей
- Нажать Softkey CALC: УЧПУ принимает значение в активное поле ввода и закрывает калькулятор

4.11 Непосредственная помощь при ЧУ-сообщениях об ошибках

Указание сообщений об ошибках

УЧПУ указывает сообщения об ошибках автоматически на пример в случае

- неправильных вводов
- логических ошибок в программе
- не возможных для выполнения элементов контура
- не допускаемых применений импульсной системы

Сообщение об ошибках, содержащее номер предложения программы, было вызвано этим или предыдущим предложением. Тексты сообщений ЧПУ стираете с помощью клавиши CE, после устранения причины ошибки.

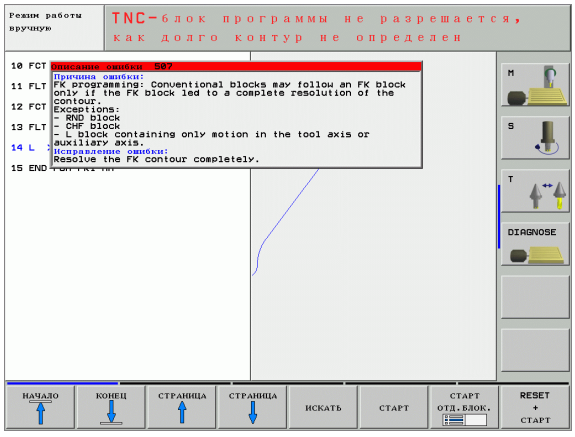
Обширную информацию к появившемуся сообщении об ошибках получите, нажимая клавишу HELP. ЧПУ высвечивает тогда окно, в котором находится описание причины ошибок и возможности их устранения.

Указание помощьи

В случае мерцающих сообщений об ошибках УЧПУ указывает текст помощьи автоматически. После мерцающего сообщения об ошибках Вы вынуждены заново запускать УЧПУ, нажимая 2 секунды клавишу END.

HELP

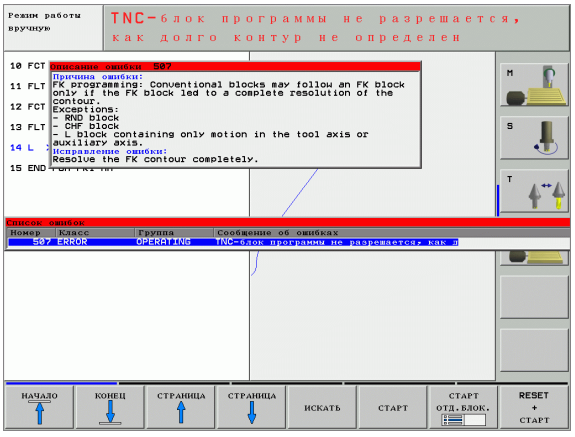
- Указание помощьи Нажать клавишу HELP
- Описания ошибок и возможности удаления ошибок прочитать. При необходимости УЧПУ высвечивает еще дополнительную информацию, полезную при поиске ошибок сотрудником фирмы HEIDENHAIN. С помощью клавиши CE закрываете окно помощьи и квитируете одновременно появившееся сообщение об ошибках
- Устраните ошибки согласно описанию в окне помощьи



4.12 Список всех появляющихся сообщений об ошибках

Функция

С помощью этой функции можете высвечивать перекрывающее окно, содержащее все появляющиеся сообщения об ошибках. УЧПУ указывает так ошибки из ЧУ как и ошибки, выдаваемые производителем станков.



Указание списка ошибок

Как только появится как минимум одно сообщение об ошибках, можете высвечивать список:

ERR

- указание списка: Клавишу ERR нажать
- С помощью клавишей со стрелкой можете избрать одно из появившихся сообщений об ошибках
- С помощью клаовиши CE или клавиши DEL удаляете то сообщение об ошибках из перекрывающего окна, которое в данный момент избрано. Если появилось только это одно сообщение об ошибках, одновременно закрываете окно
- Закрытие перекрывающего окна: Клавишу ERR повторно нажать Появившиеся сообщения об ошибках сохраняются в памяти

Параллельно к списку ошибок можете высвечивать соответственный текст помощи в отдельном окне: Клавишу HELP нажать.

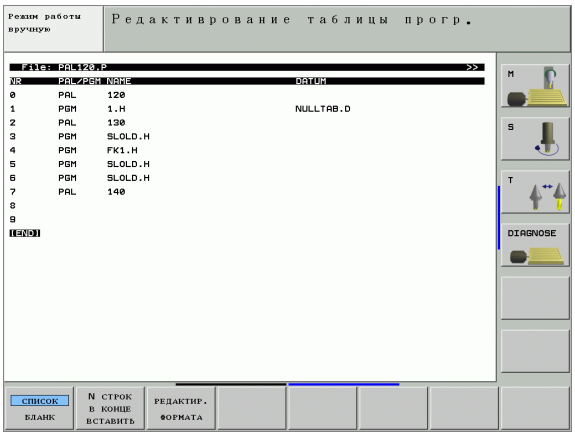
Содержание окна

Графа	Значение
Номер	Номер ошибки (-1: нет дефиниции номера ошибки), распределяемый фирмой HEIDENHAIN или производителем станков
Класс	Класс ошибки. Определяет, каким образом УЧПУ перерабатывает данную ошибку: ■ **ERROR** Выполнение программы прерывается автоматически УЧПУ (ВНУТРЕННИЙ СТОП) ■ **FEED HOLD** Отпуск подачи удаляется ■ **PGM HOLD** Выполнение программы прерывается (STIB мигает) ■ **PGM ABORT** Выполнение программы прерывается (ВНУТРЕННИЙ СТОП) ■ **EMERG. STOP** NOT-AUS срабатывает ■ **RESET** УЧПУ выполняет горячий пуск ■ **WARNING** Предупредительное сообщение, выполнение программы продолжается ■ **INFO** Информационное сообщение, выполнение программы продолжается
Группа	Группа. Установливает, в какой части операционной системы генерировалось сообщение об ошибках ■ **OPERATING** ■ **PROGRAMMING** ■ **PLC** ■ **GENERAL**
Сообщение об ошибках	Текст ошибки, указываемый УЧПУ

4.13 Управление палетами

Применение

Управление палетами это функция зависящая от станка. Ниже описывается стандартный обьём функции. Обратите кроме того внимание на информацию в инструкции облуживания станка.



Таблицы палет применяются в обрабатывающих центрах вместе с устройствами смены палет: Таблица палет вызывает для разных палет принадлежащие программы обработки и акитивирует перемещения нулевой точки или таблицы нулевых точек.

Можете использовать таблицы палет для отработки друг за другом разных программ с разными опорными точками.

Таблицы палет содержат следующие сведения:

- **PAL/PGM** (занесение объязательно требуется):
  Обозначение палета или ЧУ-программа (с помощью клавиши ENT или NO ENT выбирать)
- **NAME** (занесение объязательно требуется):
  Имя палеты или имя программы. Имена палет определяет производитель станков (соблюдать информацию инструкции станка). Имена программ должны сохраняться в том же самом списке как и таблицы палет, в другом случае Вы вынуждены вводить полное название тракта программы.
- **PRESET** (ввод на выбор):
  Preset-номер из таблицы предустановки. Здесь дефинируемый номерPreset интерпретируется УЧПУ либо как опорная точка палет (ввод **PAL** в графе **PAL/PGM**) или как опорная точка обрабатываемой детали (ввод **PGM** в строке **PAL/PGM**)
- **DATUM** (занесение на выбор):
  Имя таблицы нулевых точек. Таблицы нулевых точек должны сохранятся в том же самом списке как и таблицы палет, в другом случае Вы вынуждены вводить полное название таблицы нулевых точек. Нулевые точки из таблицы нулевых точек активируете в ЧУ-программе с помощью цикла 7 **ПЕРЕМЕЩЕНИЕ НУЛЕВОЙ ТОЧКИ**

- **X, Y, Z** (занесение на выбор, другие оси возможны):
  В случае названий палет, программированные координаты относятся к нулевой точке станка. В случае ЧУ-программ программированные координаты относятся к нулевой точке палет. Эти занесения переписывают опорную точку, которую Вы установили в последнем в режиме работы Ручное управление. С помощью дополнительной функции M104 можете активировать последнюю установленную опорную точку. С помощью клавиши “Приём фактического положения ”, УЧПУ высвечивает окно, в котором можете занести разные точки в качестве опорных точек (смотри следующую таблицу)

Положение	Значение
Фактические значения	Ввести координаты актуального положения инструмента относительно активной системы координат
Значения отсчёта	Ввести координаты актуального положения инструмента относительно нулевой точки станка
Значения измерения **ФАКТ**	Ввести координаты относительно активной системы координат в последнем измеряемой опорной точки в режиме работы Ручное управление
Значения измерения **REF**	Ввести координаты относительно нулевой точки станка в последнем измеряемой опорной точки в режиме работы Ручное управление

С помощью клавиши со стрелкой и клавиши ENT выбираете положение, которое хотите перенести. Затем выбираете с помощью Softkey ВСЕ ЗНАЧЕНИЯ функцию, что УЧПУ сохраняет в памяти соответственные координаты активных осей в таблицы палет. С помощью Softkey АКТУАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ УЧПУ сохраняет координату оси, на которой стоит в данный момент подсвеченное поле в таблицы палет.



Если Вы не определили в ЧУ-программе палеты, относятся программированные координаты к нулевой точке станка. Если Вы не определяете занесения, то вручную установленная опорная точка остаётся активной.

Функция редактирования	Softkey
Выбор начала таблицы	
Выбор конца таблицы	
Выбор предыдущей страницы таблицы	

Функция редактирования	Softkey
Выбор следующей страницы таблицы	СТРАНИЦА ↓
Включить строку в конце таблицы	ВВОД СТРОКИ
Стирать строку в конце таблицы	СТИРАТЬ СТРОКУ
Выбор начала следующей строки	СЛЕД. СТРОКА
Включить возможное для ввода количество строк в конце таблицы	N СТРОК В КОНЦЕ ВСТАВИТЬ
Копировать подсвеченное поле (2-я линейка Softkey)	КОПИРОВ. АКТУАЛ. ЗНАЧЕНИЕ
Включить копируемое поле (2-я линейка Softkey)	ВСТАВКА КОПИР. ЗНАЧЕНИЯ

Выбор таблицы палет

- В режиме работы Программу ввести в память/редактировать или Прогон программы управление файлами выбирать: нажать клавишу PGM MGT:
- Указать файлы типа P: Нажимать Softkey ВЫБОР ТИПА и Softkey УКАЗАТЬ P.
- Выбор таблицы палет с помощью клавиши со стрелкой или ввести имя для новой табилцы
- Потвердить выбор с помощью клавиши ENT

Выход из файла палет

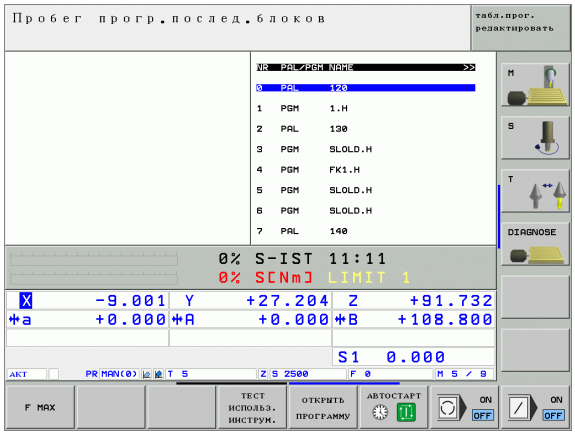
- набрать управление файлами: нажать клавишу PGM MGT:
- Выбирать другой тип файла: Softkey ВЫБОР ТИПА и Softkey для желаемого типа файла, нпр. УКАЗАТЬ .H
- Выбор желаемого файла

Отработать файл палет

В параметре станка определяете, отрабатывается ли палета по отдельным блокам или постоянно.

Если через параметр станка 7246 активировался контроль примения инструмента, можете проверить стойкость инструментов, для всех используемых в данной палете инструментов (смотри “Проверка использования инструмента” на странице 641).

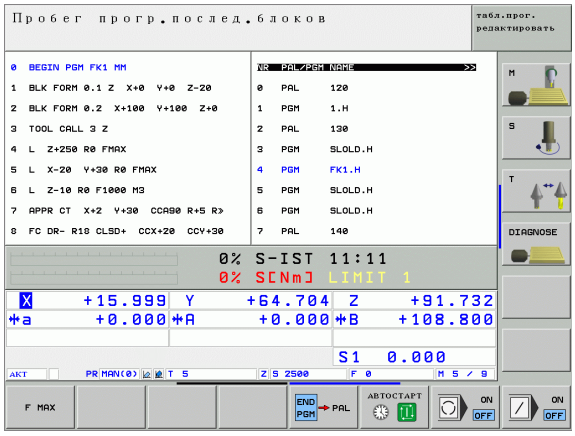
- В режиме работы Прогон программы последовательность блоков или Прогон программы отдельными блоками выбирать управление файлами: нажать клавишу PGM MGT:
- Указать файлы типа P: Нажимать Softkey ВЫБОР ТИПА и Softkey УКАЗАТЬ P .
- Выбор таблицы палет с помощью клавиши со стрелкой, с помощью клавиши ENT потвердить
- Таблицу палет отработать: Нажать клавишу NC-Start, УЧПУ отрабатывает палеты как это определено в параметре станка 7683



Распределение экрана при отработке таблицы палет

Если хотите одновременно увидеть содержание программы и содержание таблицы палет, то выбираете распределение экрана ПРОГРАММА + ПАЛЕТА. Во время отработки УЧПУ изображает на левой половине экрана программу и на правой половине палету. Чтобы просмотреть содержание программы перед отработкой Вам надо поступать следующим образом:

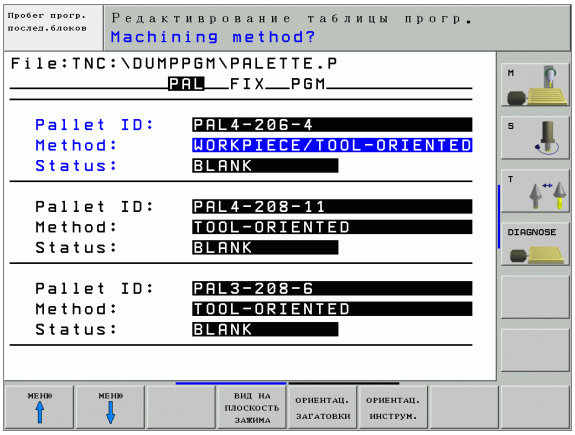
- Выбор таблицы палет
- С помощью клавиши со стрелкой выбираете программу, которую хотите проверить
- Нажать Softkey ОТКРЫТЬ ПРОГРАММУ УЧПУ указывает избранную программу на дисплее. С помощью клавиши со стрелкой можете сейчас листовать в программе
- Возврат к таблицы палет: Нажмите Softkey END PGM



4.14 Режим работы с палетами с сориентированной на инструмент обработкой

Применение

Управление палетами в сопряжении с сориентированной на интсрумент обработкой это функция зависящая от станка. Ниже описывается стандартный обьём функции. Обратите кроме того внимание на информацию в инструкции облуживания станка.



Таблицы палет применяются в обрабатывающих центрах вместе с устройствами смены палет: Таблица палет вызывает для разных палет принадлежащие программы обработки и акитивирует перемещения нулевой точки или таблицы нулевых точек.

Можете использовать таблицы палет для отработки друг за другом разных программ с разными опорными точками.

Таблицы палет содержат следующие сведения:

- **PAL/PGM** (занесение объязательно требуется):
  Занесение **PAL** определяет обозначение для палеты, с **FIX** обозначается плоскоть закрепления и с **PGM** вводите загатовку
- **W-STATE** :
  Актуальный статус обработки. Через статус обработки определяется прогресс обработки. Занесите для необработанной загатовки **BLANK**. УЧПУ изменяет это занесение во время обработки на **INCOMPLETE** и после выполнения обработки на **ENDED**. С помощью ввода **EMPTY** обозначается место, на котором не закреплена загатовка и не должна осуществлятся обработка
- **METHOD** (занесение объязательно требуется):
  Информация, по какому методу осуществляется оптимирование прогарммы. С **WPO** осуществляется обработка сориентированная на загатовку. С **TO** осуществляется обработка для части с ориентацией на инструмент. Чтобы включить последующие загатовки в обработку с ориентацией на инструмент Вы должны использовать занесение **CTO** (continued tool oriented). Сориентированная на инструмент обработка возможна даже при закреплении одной палеты, но не допускается для нескольких палет
- **NAME** (занесение объязательно требуется):
  Имя палеты или имя программы. Имена палет определяет производитель станков (соблюдать информацию инструкции станка). Программы должны сохраняться в тем же списке как таблицы палет, в противном случае Вы вынуждены вводить полное название тракта.

- **PRESET** (ввод на выбор):
  Preset-номер из таблицы предустановки. Здесь дефинируемый номерPreset интерпретируется УЧПУ либо как опорная точка палет (ввод **PAL** в графе **PAL/PGM**) или как опорная точка обрабатываемой детали (ввод **PGM** в строке **PAL/PGM**)
- **DATUM** (занесение на выбор):
  Имя таблицы нулевых точек. Таблицы нулевых точек должны сохранятся в том же самом списке как и таблицы палет, в другом случае Вы вынуждены вводить полное название таблицы нулевых точек. Нулевые точки из таблицы нулевых точек активируете в ЧУ-программе с помощью цикла 7 **ПЕРЕМЕЩЕНИЕ НУЛЕВОЙ ТОЧКИ**
- **X, Y, Z** (занесение на выбор, другие оси возможны):
  В случае палет и закреплений, программированные координаты относятся к нулевой точке станка. В случае ЧУ-программ, программированные координаты относятся к нулевой точке палет или нулевой точке закрепления. Эти занесения переписывают опорную точку, которую Вы установили в последнем в режиме работы Ручное управление. С помощью дополнительной функции M104 можете активировать последнюю установленную опорную точку. С помощью клавиши “Приём фактического положения ”, УЧПУ высвечивает окно, в котором можете занести разные точки в качестве опорных точек (смотри следующую таблицу)

Положение	Значение
Фактические значения	Ввести координаты актуального положения инструмента относительно активной системы координат
Значения отсчёта	Ввести координаты актуального положения инструмента относительно нулевой точки станка
Значения измерения **ФАКТ**	Ввести координаты относительно активной системы координат в последнем измеряемой опорной точки в режиме работы Ручное управление
Значения измерения **REF**	Ввести координаты относительно нулевой точки станка в последнем измеряемой опорной точки в режиме работы Ручное управление

С помощью клавиши со стрелкой и клавиши ENT выбираете положение, которое хотите перенести. Затем выбираете с помощью Softkey ВСЕ ЗНАЧЕНИЯ функцию, что УЧПУ сохраняет в памяти соответственные координаты активных осей в таблицы палет. С помощью Softkey АКТУАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ УЧПУ сохраняет координату оси, на которой стоит в данный момент подсвеченное поле в таблицы палет.



Если Вы не определили в ЧУ-программе палеты, относятся программированные координаты к нулевой точке станка. Если Вы не определяете занесения, то вручную установленная опорная точка остаётся активной.

- **SP-X, SP-Y, SP-Z** (занесение на выбор, другие оси возможны):
  Для осей могут указываться положения безопасности, которые с помощью SYSREAD FN18 ID510 NR 6 возможно вычитывать из ЧУ-макро. С помощью SYSREAD FN18 ID510 NR 5 определяется, программировалось ли в графе какое нибудь значение. Указанные положения наезжаются только, если в ЧУ-макросах эти значения считываются и соответственно программируются.
- **CTID** (занесение осуществляется УЧПУ):
  Номер идентификации контекста назначается УЧПУ и содержит подсказки о прогрессе обработки. Если наступит сброс или изменение этого занесения, то повторный вход в обработку не возможен

Функция редактирования в режиме таблиц	Softkey
Выбор начала таблицы	НАЧАЛО
Выбор конца таблицы	КОНЕЦ
Выбор предыдущей страницы таблицы	СТРАНИЦА
Выбор следующей страницы таблицы	СТРАНИЦА
Включить строку в конце таблицы	ВВОД СТРОКИ
Стирать строку в конце таблицы	СТИРАТЬ СТРОКУ
Выбор начала следующей строки	СЛЕД. СТРОКА
Включить возможное для ввода количество строк в конце таблицы	N СТРОК В КОНЦЕ ВСТАВИТЬ
Редактирование формата таблицы	РЕДАКТИР. ФОРМАТА

Функция редактирования в режиме формуляра	Softkey
Выбор предыдущей палеты	МЕНЮ
Выбор следующей палеты	МЕНЮ
Выбор предыдущего закрепления	ЗАКРЕПЛ.
Выбор следующего закрепления	ЗАКРЕПЛ.

Функция редактирования в режиме формуляра	Softkey
Выбор предыдущего инструмента	
Выбор следующего инструмента	
Переход на уровень палет	
Переход на уровень зажима	
Переход на уровень загатовки	
Выбор стандартново вида на палету	
Выбор подробного вида на палету	
Выбор стандартного вида на зажим	
Выбор подробного вида на зажим	
Выбор стандартного вида на загатовку	
Выбор подробного вида на загатовку	
Включить палету	
Внести зажим	
Внести загатовку	
Стирать палету	
Стирать зажим	
Стирать загатовку	
Сброс промежуточной памяти	

Функция редактирования в режиме формуляра	Softkey
Обработка с ориентацией на инструмент	ОРИЕНТАЦ. ИНСТРУМ.
Обработка с соптимированной загатовкой	ОРИЕНТАЦ. ЗАГАТОВКИ
Соединение или разделение операций обработки	СОЕДИНЕН. РАЗ- ДЕЛЕН
Обозначить поверхность как пустую	СВОБОД. МЕСТО
Обозначить поверхность как необработанную	ЗАГАТОВКА

Выбирать файл палет

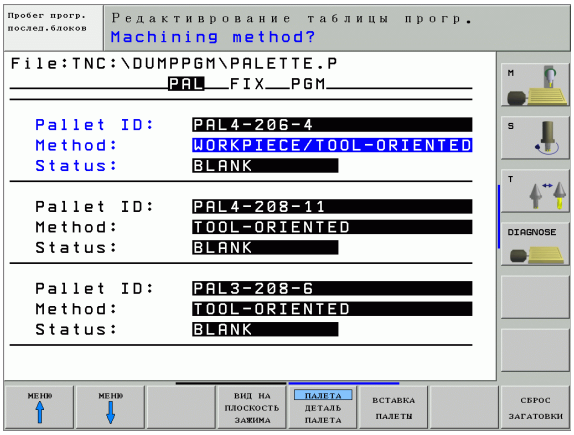
- В режиме работы Программу ввести в память/редактировать или Прогон программы управление файлами выбирать: нажать клавишу PGM MGT:
- Указать файлы типа P: Нажимать Softkey ВЫБОР ТИПА и Softkey УКАЗАТЬ P .
- Выбор таблицы палет с помощью клавиши со стрелкой или ввести имя для новой табилцы
- Потвердить выбор с помощью клавиши ENT

Приготовить файл палет с формуляром ввода

Режим работы с палетами, с сориентированной на инструмент или на загатовку обработкой разделяется на три уровня:

- Уровень палет **PAL**
- Уровень закрепления **FIX**
- Уровень загатовки **PGM**

На каждом уровне возможно смена на подробный вид. В случае нормального вида можете определить метод обработки и статус для палет, закрепления и загатовки. Если Вы редактируете имеющиеся файл палет, то указываются актуальные занесения. Используйте подробный вид для приготовления файла палет.



Наладите файл палет соответственно конфигурации станка. Если у Вас только одно приспособление зажима с несколькими загатовками, достаточно определить зажим **FIX** с загатовками **PGM**. Если палета содержит несколько приспособлений зажима или приспособление обрабатывается из нескольких сторон, Вы должны определить палету **PAL** с соответственными плоскостьями зажима **FIX**.

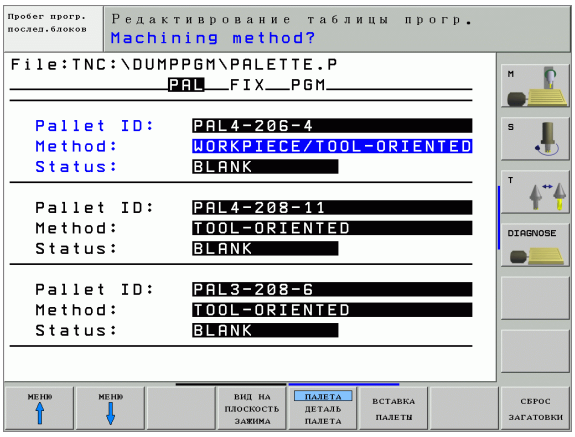
Вы можете переключать между видом на таблицу и видом на формуляр с помощью клавиши для распределения экрана.

Графического вспомогания для ввода формуляра ещё нет в распоряжении.

Разные уровни в формуляре ввода достигается с соответственными Softkeys. В строке статуса формуляра ввода подсвечивается всегда актуальный уровень. Если переходите с помощью клавиши для распределения экрана к изображению таблицы, то курсор стоит на том же самом уровне как при изображении формуляра.

Настройка уровня палет

- **Идентификционный номер палет**: Указывается имя палеты
- **Метод**: Можете выбирать методы обработки WORKPIECE ORIENTED или TOOL ORIENTED. Сделанный Вами выбор переносится на принадлежащий уровень загатовки и переписывает иногда имеющиеся занесения. В изображении табилцы появляется метод ОРИЕНТАЦИЯ НА ЗАГАТОВКУ с **WPO** и ОРИЕНТАЦИЯ НА ИНСТРУМЕНТ с **TO**.





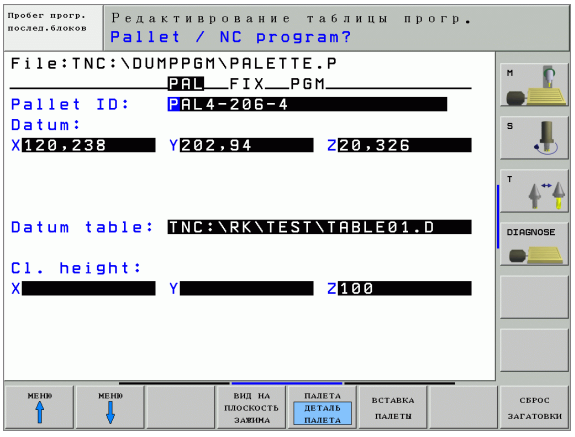
Занесение TO-/WP-ORIENTED не настроивается через программируемую клавишу. Оно появляется только, если на уровне загатовки или на уровне зажима настроили разные методы обработки для загатовок.

Если метод обработки настроивается на уровне зажима, принимаются занесения на уровень загатовки и иногда имеющиеся занесения переписываются.

- **Статус**: Sofkey **ЗАГАТОВКА** обозначает палету с принадлежащим закреплением и загатовками как ещё не обработанные, в поле Статус заноситься **BLANK**. Используйте Softkey **СВОБОДНОЕ МЕСТО**, если хотите игнорировать палету при обработке, в поле Статус появляется **EMPTY**

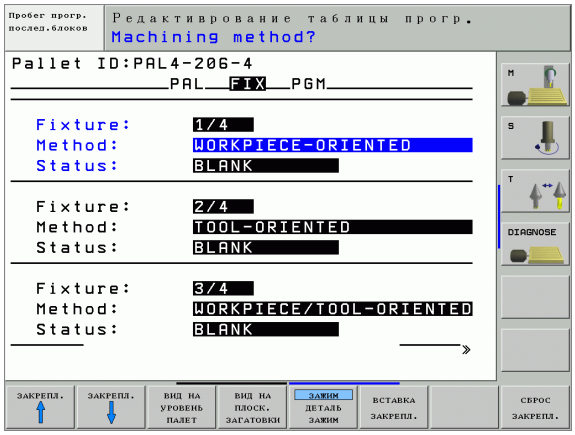
Наладка подробностей на уровне палет

- **Идентификционный номер палет**: Введите имя палеты
- **Нулевая точка**: Ввод нулевой точки для палеты
- **NP-таблица**: Занесите название и тракт таблицы нулевых точек для загатовки. Занесение переносится на уровень закрепления и уровень загатовки.
- **Безоп. высота**: (опция): Безопасное положение для отдельных осей относительно палет. Указанные положения наезжаются только, если в ЧУ-макросах эти значения считывались и соответственно программировались.



Наладка уровня закрепления

- **Зажим**: Указывается номер установа, после косой черты находится количество закреплений в пределах этого уровня
- **Метод**: Можете выбирать методы обработки WORKPIECE ORIENTED или TOOL ORIENTED. Сделанный Вами выбор переносится на принадлежащий уровень загатовки и переписывает иногда имеющиеся занесения. В высвечиваемой таблицы появляется занесение WORKPIECE ORIENTED с **WPO** и TOOL ORIENTED с **TO**.
  С помощью Softkey **СОЕДИНЯТЬ/РАЗЪЕДИНЯТЬ** обозначаете установы, которые зачисляются при сориентированной на инструмент обработке к расчёту для процесса отработки. Соединённые установы обозначаются с помощью прерванного разделительного штриха, разъединённые установы с помощью непрерванной линии. В высвечиваемой таблицы связанные загатовки обозначаются в гарфе МЕТОД с помощью **CTO**.

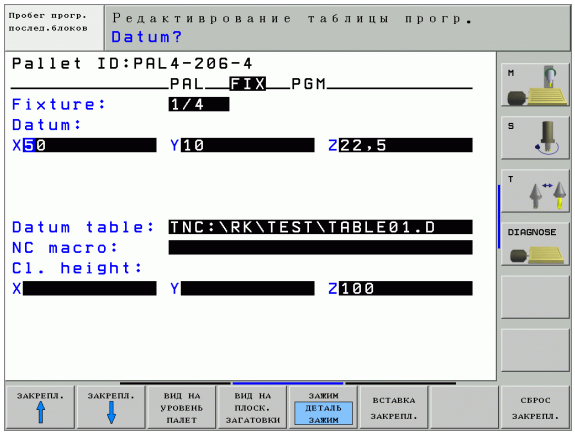


> Занесение TO-/WP-ORIENTED не настроивается через Softkey, оно появляется только тогда, если на плоскости загатовки настроили разные методы обработки для загатовок.
>
> Если метод обработки настроивается на уровне зажима, принимаются занесения на уровень загатовки и иногда имеющиеся занесения переписываются.

- **Статус**: С помощью Softkey **ЗАГАТОВКА** установ с принадлежащими загатовками обозначается как ещё не обработанный и в поле Статус заносится BLANK. Используйте Softkey **СВОБОДНОЕ МЕСТО** , если хотите игнорировать установ при обработке, в поле СТАТУС появляется **EMPTY**

Наладка подробностей на уровне установа

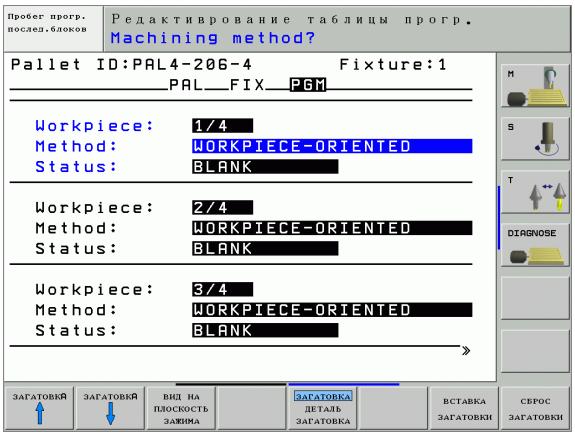
- **Зажим**: Указывается номер установа, после косой черты находится количество закреплений в пределах этого уровня
- **Нулевая точка**: Ввод нулевой точки для палеты
- **NP-таблица**: Введите название и тракт таблицы нулевых точек, которые действильны для обработки загатовки. Занесение переносится на уровень загатовки.
- **NC-макрос**: При сориентированной на инструмент обработке выполняется макрос TCTOOLMODE вместо обычного макроса смены инструмента.
- **Безоп. высота**: (опция): Безопасное положение для отдельных осей относительно зажима.



> Для осей могут указываться положения безопасности, которые с помощью SYSREAD FN18 ID510 NR 6 возможно вычитывать из ЧУ-макро. С помощью SYSREAD FN18 ID510 NR 5 определяется, программировалось ли в графе какое нибудь значение. Указанные положения наезжаются только, елси в ЧУ-макро эти значения считываются и соответственно программируются.

Наладка уровня загатовки

- **Загатовка**: Указывается номер загатовки, после косой черты находится количество загатовок в пределах уровня закрепления
- **Метод**: Можете выбирать методы обработки WORKPIECE ORIENTED или TOOL ORIENTED. В высвечиваемой таблицы появляется занесение WORKPIECE ORIENTED с **WPO** и TOOL ORIENTED с **TO**.
  С помощью Softkey **СОЕДИНЯТЬ/РАЗЪЕДИНЯТЬ** обозначаете загатовки, которые зачисляются при сориентированной на инструмент обработке к расчёту для процесса отработки. Соединённые загатовки обозначаются с помощью прерванного разделительного штриха, разъединённые установы с помощью непрерванной линии. В высвечиваемой таблицы связанные загатовки обозначаются в гарфе МЕТОД с помощью **СТО**.
- **Статус**: С помощью Sofkey **ЗАГАТОВКА** обозначается загатовка как ещё не обработанная и в поле Статус заносится BLANK. Используйте Softkey **СВОБОДНОЕ МЕСТО**, если хотите игнорировать загатовку при обработке, в поле СТАТУС появляется EMPTY

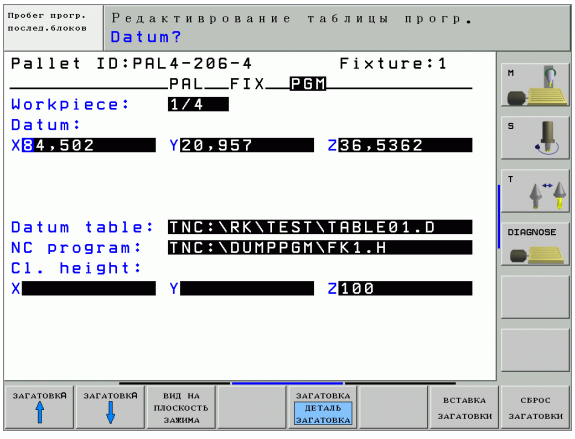


Проведите настройку метода и статуса на уровне палет и уровне зажима, занесение принимается для всех принадлежащих загатовок.

В случае нескольких вариантов загатовок в пределах одного уровня, загатовки одного варианта должны указываться друг за другом. В случае сориентированной на инструмент обработки, загатовки соответственного варианта могут обрабатываться с обозначением программируемой клавиши СОЕДИНИТЬ/РАЗДЕЛЯТЬ и группами.

Наладка подробностей на уровне загатовки

- **Загатовка**: Указывается номер загатовки, после косой черты находится количество загатовок в пределах уровня закрепления и уровня палет
- **Нулевая точка**: Ввод нулевой точки для загатовки
- **NP-таблица**: Введите название и тракт таблицы нулевых точек, которые действильны для обработки загатовки. Если используете для всех загатовок эту самую таблицу нулевых точек, занесите имя с названием тракта на уровень палет и уровень установа. Эти данные переносятся автоматически на уровень загатовки.
- **NC-программа**: Занесите тракт ЧУ-программы, которая требуется для обработки загатовки
- **Безоп. высота**: (опция): Безопасное положение для отдельных осей относительно палет. Указанные положения наезжаются только, если в ЧУ-макросах эти значения считывались и соответственно программировались.



Выполнение сориентированной на инструмент обработки



ЧПУ осуществляет сориентированную на инструмент обработку только тогда, если Вы избрали метод ОРИЕНТАЦИЯ НА ИНСТРУМЕНТ и таким образом в таблице находится занесение TO или CTO.

- УЧПУ распознавает через занесение TO и CTO в поле Метод, что вне этих строк должна выполняться оптимированная обработка.
- Управление палет запускает ЧУ-программу, которая находится в строке с занесением TO
- Первая загатовка обрабатывается, пока не появится следующий TOOL CALL. В специальном макро смены инструмента отходится от загатовки
- В графе W-STATE изменяется занесение BLANK на INCOMPLETE и в поле CTID заносится УЧПУ значение в шестнадцатеричном виде



Занесённое в поле CTID значение даёт для ЧПУ однозначную информацию о поступлении обработки. Если это значение будет изменено или сброшено, то дальнейшая обработка или прогон в перёд а также повторный вход не возможны.

- Все дальшие строки в файле палет, оснащённые в поле МЕТОД характеристикой CTO, отрабатываются таким же образом как первая загатовка. Обработка может осуществлятся с применением нескольких установов.
- УЧПУ выполняет со следующей загатовкой дальшие шаги обработки, начиная со строки с занесением TO, если складывается следующая ситуация:
  - в поле PAL/PGM следующей строки стояло бы занесение PAL
  - в поле МЕТОД следующей строки стояло бы занесение TO или WPO
  - в уже отработанных строках находятся под МЕТОД ещё занесения, которые не имеют статуса EMPTY или ENDED
- Из-за занесённого в поле CTID значения, ЧУ-программа продолжается с сохраняемого в памяти места. Как правило производится для первой загатовки смена инструмента, для последующих загатовок УЧПУ подавляет смену инструмента
- Занесение в поле CTID актуализуется на каждом шагу обработки. Если отрабатывается в ЧУ-программе занесение END PGM или M02, то имеющееся занесение может стираться и включатся в поле Статус обработки ENDED.

- Если все загатовки в пределах группы занесений с TO и CTO имеют статус ENDED, то отрабатываются в файле палет следующие строки



В случае прогона записи в перёд возможна только сориентированная на загатовку обработка. Последующие детали обрабатываются по занесенному методу.

Занесённое в поле CT-ID значение сохраняется максимально 2 неделю. В это время обработка может продолжаться в сохраняемом в памяти месте. Потом это значение стирается, чтобы избежать слишком большому количеству данных на твёрдом диске.

Смена режима работы после отработки группы занесений с TO или CTO разрешается Не разрешается применение следующих функций:

Переключение зоны перемещения

- Переключение области перемещения
- PLC-перемещение нулевой точки
- M118

Выход из файла палет

- набрать управление файлами: нажать клавишу PGM MGT:
- Выбирать другой тип файла: Softkey ВЫБОР ТИПА и Softkey для желаемого типа файла, нпр. УКАЗАТЬ .H
- Выбор желаемого файла

Отработать файл палет



В параметре станка 7683 определяете, отрабатывается ли палета по отдельным предложениям или постоянно (смотри “Общие параметрыпользователя” на странице 656).

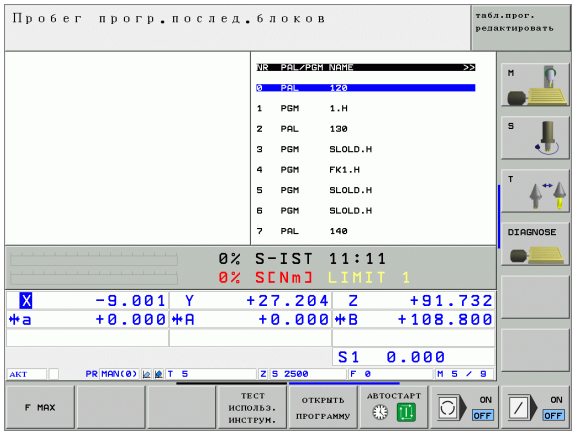
Если через параметр станка 7246 активировался контроль примения инструмента, можете проверить стойкость инструментов, для всех используемых в данной палете инструментов (смотри “Проверка использования инструмента” на странице 641).

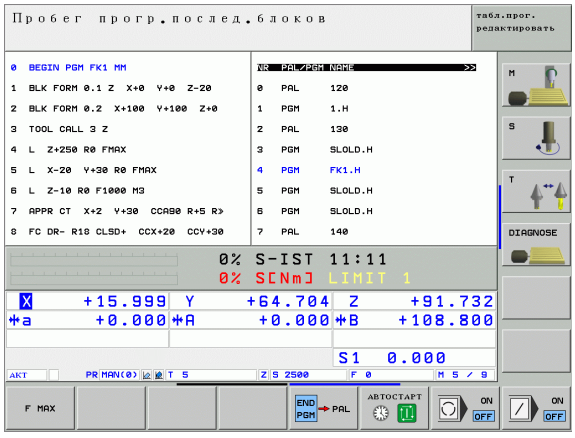
- В режиме работы Прогон программы последовательность блоков или Прогон программы отдельными блоками выбирать управление файлами: нажать клавишу PGM MGT:
- Указать файлы типа P: Нажимать Softkey ВЫБОР ТИПА и Softkey УКАЗАТЬ P .
- Выбор таблицы палет с помощью клавиши со стрелкой, с помощью клавиши ENT потвердить
- Таблицу палет отработать: Нажать клавишу NC-Start, УЧПУ отрабатывает палеты как это определено в параметре станка 7683

Распределение экрана при отработке таблицы палет

Если хотите одновременно увидеть содержание программы и содержание таблицы палет, то выбираете распределение экрана ПРОГРАММА + ПАЛЕТА. Во время отработки УЧПУ изображает на левой половине экрана программу и на правой половине палету. Чтобы просмотреть содержание программы перед отработкой Вам надо поступать следующим образом:

- Выбор таблицы палет
- С помощью клавиши со стрелкой выбираете программу, которую хотите проверить
- Нажать Softkey ОТКРЫТЬ ПРОГРАММУ УЧПУ указывает избранную программу на дисплее. С помощью клавиши со стрелкой можете сейчас листовать в программе
- Возврат к таблицы палет: Нажмите Softkey END PGM





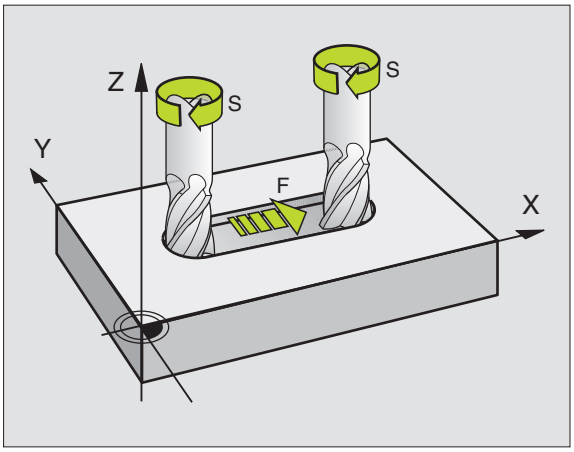


5

Программирование: инструменты

5.1 Ввод данных относящихся к инструментам

Подача F



Подача **F** это скорость в мм/мин (дюйм/мин), с которой перемещается центр инструмента по своей траектории. Максимальная подача может иметь разные значения для каждой направляющей и определяется параметрами станка.

Ввод

Подачу можете ввести в **TOOL CALL**-записи (вызов инструмента) и в каждом предложении позиционирования (смотри “Запишите предложения программы с помощью клавиши функции траектории.” на странице 209). В программах с единицей измерения милиметр записывается подача в мм/мин, в программах с единицей измерения дюйм, из-за соображений разделительной способности, в 1/10 дюйма/мин.

Ускоренный ход

Для ускоренного хода введите **F MAX**. Для ввода **F MAX** нажмите вопрос диалога **Подача F= ?** клавишу ENT или программируемую клавишу FMAX.



Для перемещения на ускоренном ходе станка, можете программировать соответсвенное числовое значение, нпр. **F30000**. Этот ускоренный ход действует иначе чем **FMAX** не только отдельными блоками, но так долго, пока не программируется новая подача.

Продолжительность действия

Программированная с помощью числового значения подача действует вплоть до записи, в которой программируется новое значение подачи. **F MAX** действителен только для записи, в которой он программировался. После записи с **F MAX** действует снова последняя, программированная с помощью числовых значений подача.

Изменение во время прогона программы

Во время прогона программы изменяете подачу с помощью Override-ручки F для подачи.

Частота вращения шпинделя S

Частоту вращения шпинделя S вводите в оборотах на минуту (об/мин) в **TOOL CALL**-записи (вызов инструмента). Альтернативно можете дефинировать также скорость резания Vc в м/мин.

Программированное изменение

В программе обработки можете изменить частоту вращения шпинделя с помощью TOOL CALL-записи, вводя только новую частоту вращения:

TOOL CALL

- Программирование вызова инструмента: Нажать клавишу TOOL CALL
- Диалог **Номер инструмента?** клавишей NO ENT игнорировать
- Диалог **Ось шпинделя параллельно X/Y/Z ?** клавишей NO ENT игнорировать
- В диалоге **Скорость вращения шпинделя S= ?** ввести новую скорость вращения шпинделя, клавишей END потвердить, или используя Softkey VC переключить на ввод скорости резания

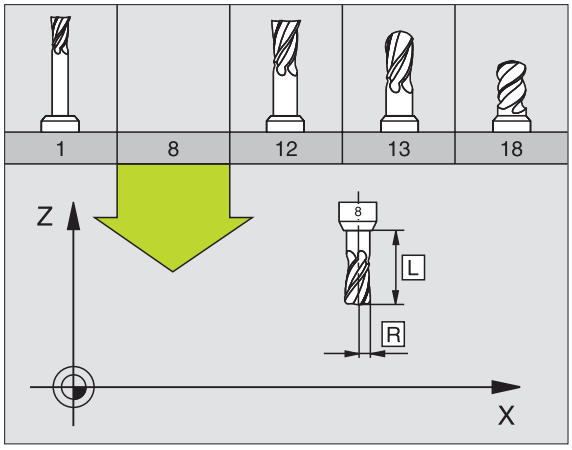
Изменение во время прогона программы

Во время прогона программы изменяете частоту вращения шпинделя с помощью Override-ручки S для числа оборотов шпинделя.

5.2 Данные инструмента

Условия для выполнения коррекции инструмента

Как правило программируете координаты движений по траектории так, как проставлены размеры инструмента на чертеже. Для того, чтобы УЧПУ могло провести расчёт траектории центра инструмента, значит могло провести коррекцию инструмента, Вы должны ввести длину и радиус для каждого применяемого инструмента.



Можете вводить данные инструментов или с помощью функции TOOL DEF непосредственно в программе или отдельно в таблицах инструментов. Если вводите данные инструментов в таблицы, то предовствляются в распоряжение другие специфические для инструментов сведения. УЧПУ учитывает все введённые данные, если программа обработки выполняется.

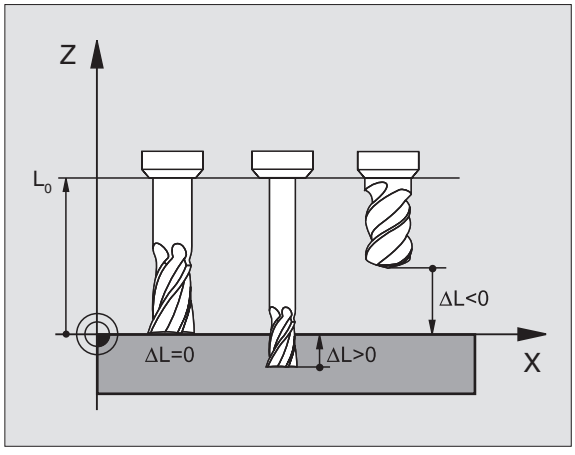
Номер инструмента, имя инструмента

Каждый инструмент обозначен номером от 0 до 32767. Если оператор работает с таблицами инструментов, то может он дополнительно присуждать названия инструментов. Имена инструментов могут содержать максимально 32 знака.

Инструмент с номером 0 установлен как нулевой инструмент и имеет длину L=0 а также радиус R=0. В таблицах инструментов Вы должны дефинировать инструмент T0 также с L=0 и R=0.

Длина инструмента L

Длину инструмента L можете определять двумя способами:



Разница длины инструмента и длины нулевого инструмента L0

Знак числа:

L>L0: Инструмент длиннее чем нулевой инструмент
L<L0: Инструмент короче чем нулевой инструмент

Определить длину:

- Переместить нулевой инструмент на опорную позицию на оси инструментов (нпр. поверхность загатовки с Z=0)
- Занулить индикацию оси инструментов (установление опорной точки)
- Сменить следующий инструмент
- Переместить инструмент на ту же базовую позицию как и нулевой инструмент
- Индикация оси инструментов показывает разницу длины инструмента по сравнении с нулевым инструментом
- Перенести значение с помощью клавиши “Приём фактического положения ” к записи TOOL DEF или в таблицу инструментов

Установить длину L с помощью устройства преднастройки

Введите установлённое значение непосредственно в дефиницию инструмента TOOL DEF или в таблицу инструментов.

Радиус инструмента R

Радиус инструмента R вводите непосредственно.

Значения дельта для длины и радиуса

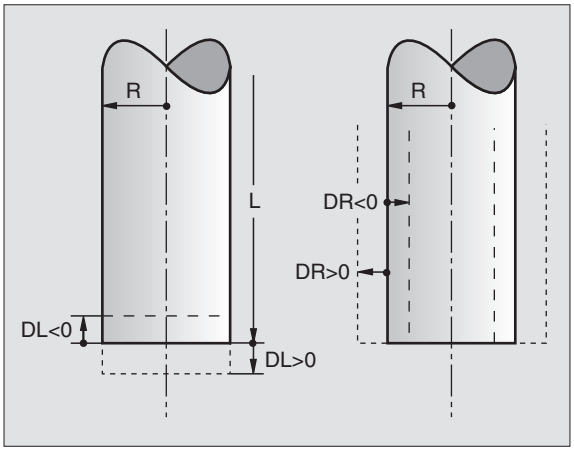
Значения дельта обозначают отклонения для длины и радиуса инструментов.

Положительное значение дельта означает припуск (**DL**, **DR**, **DR2**>0). В случае обработки с припуском вводите значение для припуска при программировании вызова инструмента с **TOOL CALL**.

Отрицательное значение дельта означает заниженной размер (**DL**, **DR**, **DR2**<0). Заниженный размер вводится в табилцу инструментов для износа инструмента.

Значения дельта вводите в виде чисел, в записи **TOOL CALL** можете передать это значение также с помощью Q-параметра.

Пределы ввода: Значения дельта могут составлять максимально ± 99,999 мм.



Значения дельта из таблицы инструментов влияют на графическое изображение **инструмента**. Изображение **обрабатываемой детали** при моделировании не изменяется.

Значения дельта из TOOL CALL-блока изменяют при моделировании изображаемую величину **обрабатываемой детали**. Моделированная **величина инструмента** не изменяется.

Данные инструментов ввести в программу

Номер, длину и радиус для определённого инструмента назначаете в программе обработки один раз в записи **TOOL DEF**:

▶ Выбор определения инструмента: Нажать клавишу TOOL DEF

TOOL DEF

- ▶ **Номер инструмента**: С помощью номера инструмента однозначно обозначить инструмент
- ▶ **Длина инструмента**: Значения коррекции для длины
- ▶ **Радиус инструмента**: Значение коррекции для радиуса

Во время диалога можете включить значение для длины и радиуса непосредственно в поле диалога. Во время диалога можете включить значение для длины и радиуса непосредственно в поле диалога.

Пример

```
4 TOOL DEF 5 L+10 R+5
```

Данные инструментов ввести в таблицу

В одной таблицы инструментов можете дефинировать вплоть до 30000 инструментов и сохранять в памяти их данные. Количество инструментов, установливаемых УЧПУ при открытии новой таблицы, определяете с помощью параметра станка 7260. Обратите внимание на функции редактирования дальше в этой главе. Для ввода нескольких данных коррекции к одному инструменту (индексирование номера инструмента), установите параметр станка 7262 неравный 0.

Вы вынуждены использовать таблицу инструментов, если

- хотите применять индексированные инструменты, как нпр. ступенчатое сверло с несколькими коррекциями длины (Ñòðàíèöà 175)
- если Ваш станок оснащён автоматичеким устройством смены инструмента
- если хотите провести автоматический замер инструментов с помощью TT 130, смотри инструкцию обслуживания Циклы импульсной системы, глава 4.
- если хотите провести с помощью цикла обработки 22 чистовое протягивание (зачистку) (смотри “ПРОТЯГИВАНИЕ (цикл 22)” на странице 419)
- если хотите работать с циклами обработки 251 до 254 (смотри “ПРЯМОУГОЛЬНЫЙ КАРМАН (цикл 251)” на странице 367)
- если хотите работать в системе автоматического расчёта данных резания

Таблица инструментов: Стандартные данные инструмента

Сокращение	Вводы	Диалог
T	Номер, с помощью которого инструмент вызывается в программе (нпр. 5, индексованный:) 5.2)	–
ИМЯ/NAME	Имя, с которым инструмент вызывается в программе	**Имя инструмента?/Werkzeug-Name?**
L	Значение коррекции для длины инструмента L	**Длина инструмента?**
R	Значение коррекции для радиуса инструмента R	**Радиус инструмента R?**
R2	Радиус инструмента R2 для угловой радиусной фрезы (только для трёхмерной коррекции радиуса или графическое изображение обработки с радиусной фрезой)	**Радиус инструмента R2?**
DL	Значение дельта длины инструмента L	**Припуск на длину инструмента?**
DR	Значение дельта радиус инструмента R	**Припуск на радиус инструмента?**
DR2	Значение дельта радиус инструмента R2	**Припуск на радиус инструмента R2?**
LCUTS	Длина лезвий инструмента для цикла 22	**Длина лезвия по оси инструмента?**

Сокращение	Вводы	Диалог
ANGLE	Максимальный угол погружения инструмента при качательном движении погружения для циклов 22 и 208	**Максимальный угол погружения?**
TL	Установить блокаду инструмента (**TL**: для **T**ool **L**ocked = англ. инструмент блокирован	**Инструмент блокированный? Да = ENT / Нет = NO ENT**
RT	Номер однотипного инструмента –если имеется – в качестве запасного инструмента (**RT**: для **R**eplacement **T**ool = англ.запасной инструмент), смотри также **TIME2**	**Запасной инструмент?**
TIME1	Максимальная стойкость инструмента в минутах. Эта функция зависит от станка и описывается в инструкции обслуживания станка	**Макс. стойкость?**
TIME2	Максимальная стойкость инструмента при **TOOL CALL** в минутах: Если актуальная стойкость достигает или превышает это значение, то УЧПУ использует при следующим **TOOL CALL** запасной инструмент (смотри также **CUR.TIME**)	**Максимальная стойкость при TOOL CALL?**
CUR.TIME	Максимальная стойкость инструмента в минутах. УЧПУ считывает актуальную стойкость (**CUR.TIME**: для **CUR**rent **TIME** = англ. актуальное/текущее время) самостоятельно. Для используемых инструментов можете ввести эталлонное значение	**Актуальная стойкость?**
DOC	Комментарий к инструменту (максимально 16 знаков)	**Комментарий к инструменту?**
PLC	Информация к этому инструменту, которая должна передаваться в PLC	**PLC-статус?**
PLC-VAL	Значение к инструменту, которое должно передаваться в PLC	**PLC-значение?**
PTYP (ПТИП)	Тип инструмента для обработки его параметров в таблицы места	**Тип инструмента для таблицы места?**
NMAX	Ограничение скорости вращения шпинделя для данного инструмента Проверяется так программированное значение (сообщение об ошибках) как и повышение скорости вращения при использовании потенциометра Функция неактивная: **–** ввести	**Максимальная скорость вращения [1/мин]?**
LIFTOFF	Определение, должно ли УЧПУ в случае ЧУ-стоп перемещать инструмент вне материала в направлении положительной оси инструмента, чтобы избажать следов выхода из материала на контуре. Если **Y** определен, УЧПУ перемещает инструмент на 0.1 мм от контура, при условии, что эта функция активирована в программе ЧУ с M148 (смотри “Инструмент отвести автоматически от контура при ЧУ-стоп: M148” на странице 288)	**Отводить инструмент Д/Н?**
P1 ... P3	Функция зависит от станка: передача значения в PLC. Обратите внимание на Инструкцию обслуживания станка	**Значение?**
KINEMATIC	Функция зависит от станка: Описание кинематики для угловых фрезерных головок, аддитивно к активной кинематике станка перерасчитываемых УЧПУ	**Дополн. описание кинематики?**

Сокращение	Вводы	Диалог
T-ANGLE	Угол при вершине инструмента. Применяется циклом Центрование (цикл 240), чтобы расчитать из записанного диаметра глубину центрования	**Угол при вершине (тип DRILL+CSINK)?**
PITCH	Шаг резьбы инструмента (в данный момент еще без функции)	**Шаг резьбы (только тип ИНСТ TAP)?**

Таблица инструментов: Данные инструментов для автоматического измерения инструментов



Описание циклов для автоматического измерения инструментов: Смотри инструкция для потребителя Циклы импульсной системы:

Сокращение	Вводы	Диалог
CUT	Количество лезвий инструмента (макс. 20 режущих кромок)	**Количество лезвий ?**
LTOL	Допускаемое отклонение длины инструмента L для распознавания износа. Если введённое значение перешагнуто, то УЧПУ блокирует инструмент (статус **L**). Пределы ввода: 0 до 0,9999 мм	**Допуск на износ: длина?**
RTOL	Допускаемое отклонение радиуса инструмента R для распознавания износа. Если введённое значение перешагнуто, то УЧПУ блокирует инструмент (статус **L**). Пределы ввода: 0 до 0,9999 мм	**Допуск на износ: радиус?**
DIRECT.	Направление резания инструмента для измерения с вращающимся инструментом	**Направление резания (M3 = –)?**
TT:R-OFFS	Измерение длнины: Смещение инструмента между центром элемента контактирования и центром инструмента. Предустановка: Радиус инструмента R (клавиша NO ENT производит **R**)	**Смещение инструмента радиус ?**
TT:L-OFFS	Измерение радиуса: дополнительное смещение инструмента к MP6530 меду верхней кромкой элемента контактирования и нижней кромкой инструмента. Предустановка: 0	**Смещение инструмента длина?**
LBREAK	Допускаемое отклонение от длины инструмента L для распознавания поломки. Если введённое значение перешагнуто, то УЧПУ блокирует инструмент (статус **L**). Пределы ввода: 0 до 0,9999 мм	**Допуск на поломку: длина?**
RBREAK	Допускаемое отклонение от радиуса инструмента R для распознавания поломки. Если введённое значение перешагнуто, то УЧПУ блокирует инструмент (статус L). Пределы ввода: 0 до 0,9999 мм	**Допуск на поломку: радиус?**

Таблица инструментов: Данные инструментов для автоматического расчёта частоты вращения/подачи

Сокращение	Вводы	Диалог
ТИП	Тип инструмента: Softkey ВЫБОР ТИПА (3-я линейка Softkey); УЧПУ высвечивает окно, в котором можете выбирать тип инструмента. Только типы инструментов DRILL и MILL распологают актуально функциями	**Тип инструмента?**
TMAT	Материал лезвий инструмента: Softkey ВЫБОР МАТЕРИАЛА ЛЕЗВИЙ (3-я линейка Softkey); УЧПУ высвечивает окно, в котором можете выбирать материал лезвий	**Материал лезвий инструмента?**
CDT	Таблица данных резания: Softkey ВЫБОР CDT (3-я линейка Softkey); УЧПУ высвечивает окно, в котором можете выбирать таблицу данных резания	**Название таблицы данных резания?**

Таблица инструментов: Таблица инструментов: данные инструментов для переключающей 3D-импульсной системы (только если Bit1 в MP7411 = 1 установлен, смотри инструкцию обслуживания Циклы импульсной системы)

Сокращение	Вводы	Диалог
CAL-OF1	УЧПУ заносит при калибровке смещение центра по главной оси 3D-щупа в эту графу, если в меню калибровки указан номер инструмента	**Смещение центра щупа главная ось ?**
CAL-OF2	УЧПУ заносит при калибровке смещение центра по вспомогательной оси 3D-щупа в эту графу, если в меню калибровки указан номер инструмента	**Смещение центра щупа вспомогательная ось ?**
CAL-ANG	УЧПУ сохраняет при калибровке угол шпинделя, под которым наступила калибровка 3D-щупа, если в меню калибровки указан номер инструмента	**Угол шпинделя при калибровке?**

Редактирование таблицы инструментов

Действительная для прогона программы таблица инструментов носит имя файла TOOL.T. TOOL T должен сохраняться в списке TNC:\ и может редактироваться только в одном режиме работы станка. Таблицы инструментов, которые хотите архивировать или использовать для теста программы, получат любое другое имя файла с окончанием .T .

Открытие таблицы инструментов TOOL.T:

- Выбор любого режима работы станка

ТАБЛИЦА ИНСТРУМ.

- Таблица инструментов: Нажать Softkey ТАБЛИЦА ИНСТРУМЕНТОВ

РЕДАКТИР. OFF ON

- Установить Softkey РЕДАКТИРОВАНИЕ на “ON”

Открыть любою другую таблицу инструментов

- Выбор режима работы Программу ввести в память/ редактировать

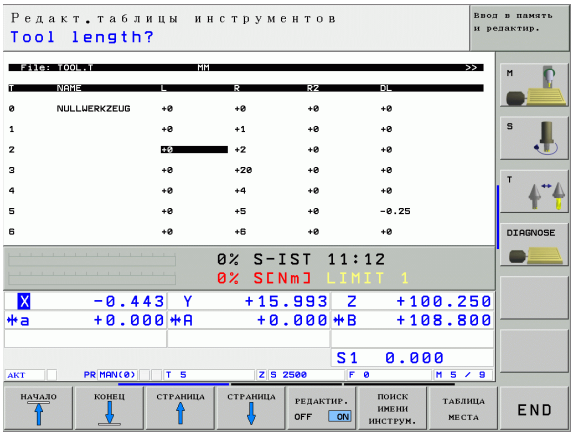
PGM MGT

- Вызов управления файлами
- Указать выбор типа файла: Softkey ВЫБОР ТИПА нажать
- Указать файлы типа T: Нажать Softkey УКАЗАТЬ.T
- Выберите файл или введите новое имя файла. Потвердите с помощью клавиши ENT или с помощью Softkey ВЫБОР

Если Вы открыли таблицу инструментов для редактирования, то можете перемещать подсвеченное поле в таблицы с помощью клавишей или с помощью Softkeys в любое место. В любом месте в таблицы можете переписывать сохраняемые значения или вводить новые значения. Дополнительные функции редактирования возьмите пожалуйста из последующей таблицы.

Если УЧПУ не может указать всех позиций в таблицы инструментов одновременоо, то столбик вверху в таблицы высвечивает символ “**>>**” или “**<<**”.

Функции редактирования для таблиц инструментов	**Softkey**
Выбор начала таблицы	НАЧАЛО
Выбор конца таблицы	КОНЕЦ
Выбор предыдущей страницы таблицы	СТРАНИЦА
Выбор следующей страницы таблицы	СТРАНИЦА
Поиск имени инструмента в таблицы	ПОИСК ИМЕНИ ИНСТРУМ.



Функции редактирования для таблиц инструментов	Softkey
Изобразить информацию к инструменту по графам или представить всю информацию к инструменту на странице дисплея	СПИСОК / БЛАНК
Переход к началу строки	НАЧАЛО СТРОКИ
Переход к концу строки	КОНЕЦ СТРОКИ
Копировать подсвеченное поле	КОПИРОВ. АКТУАЛ. ЗНАЧЕНИЕ
Включить копируемое поле	ВСТАВКА КОПИР. ЗНАЧЕНИЯ
Включить возможное для ввода количество строк (инструментов) к концу таблицы	N СТРОК В КОНЦЕ ВСТАВИТЬ
Вставить строку с индицированным номером инструмента после актуальной строки. Функция является только тогда активной, если можете сохранять для одного инструмента несколько данных корррекции (параметр станка 7262 неравный 0). УЧПУ вставляет за последним индексом копию данных инструмента и повышает индекс на 1: нпр. ступенчатое сверло с несколькими коррекциями длины	ВВОД СТРОКИ
Сброс актуальной строки (инструмента)	СТИРАТЬ СТРОКУ
Указать номера мест / без указания	НОМЕР МЕСТА УКАЗАТЬ
Указать все инструменты / указать только инструменты, сохраняющиеся в таблицы места	ИНДИКАЦ. ИНСТРУМ. МАСКИРОВ.

Выход из таблицы инструментов

- Вызвать управление файлами и выбирать файл другого типа, нпр. программу обработки

Подсказки к таблицам инструментов

Через параметр станка 7266.x определяете, какая информация может заноситься в таблицу инструментов и в какой последовательности её используют.



Можете переписывать отдельные графы или строки таблицы инструментов содержанием другого файла. Предпосылки:

- Конечный файл должен уже существовать
- Копируемый файл может содержать только заменяемые графы (строки)

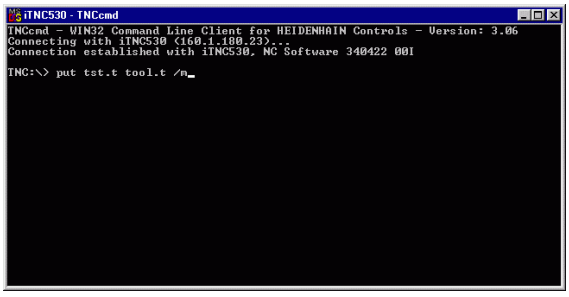
Отдельные графы или строки копируете с помощью Softkey ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ (смотри “Копирование отдельного файла” на странице 107).

Отдельные данные инструмента переписвать из внешней ПЭВМ

Особо комфортабельная возможность переписания любых данных инструментов из внешней ПЭВМ, предлогается фимой HEIDENHAIN в виде ПО для передачи данных TNCremoNT (смотри “Программное обеспечение для передачи данных” на странице 629). Это применение внедряется, когда хотите установить данные инструмента на внешнем устройстве преднастройки и затем передать их в УЧПУ. Обратите внимание на следующий способ действия:

- Таблицу инструментов TOOL.T в УЧПУ копировать, нпр. в TST.T
- ПО для передачи данных TNCremoNT запустить на ПЭВМ
- Установить связь с УЧПУ
- Передать копированную таблицу инструментов TST.T в ПЭВМ
- Файл TST.T редуцировать с помощью любого редактора текстов на строки и графы, которые должны изменятся (смотри рисунок справа вверху). Обратить внимание, чтобы загаловная строка не изменялась и данные стояли всегда сосредоточенные в графе. Номер инструмента (графа T) не обязательно должна соотвествовать последовательности
- В TNCremoNT пункт меню <Экстрас> и <TNCcmd> избрать: TNCcmd запускается
- Для передачи файла TST.T в УЧПУ, ввести следующую команду и с Return выполнить (смотри картина):
  put tst.t tool.t /m

```
BEGIN TST     .T MM
T       NAME                L           R
1                           +12.5       +9
3                           +23.15      +3.5
[END]
```





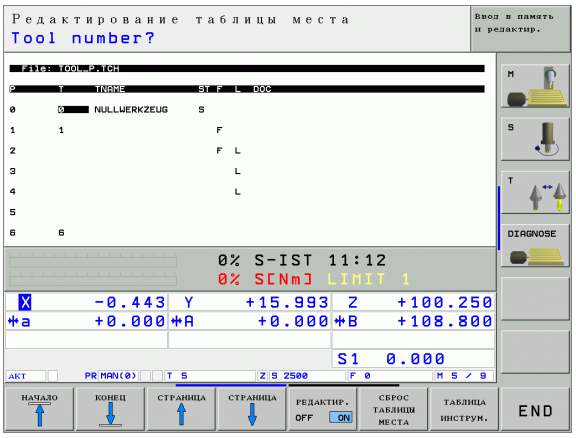
При передачи переписываются только те данные инструментов, которые определены в подфайле (нпр. TST.T). Все другие данные инструментов таблицы TOOL.T остаются неизмененными.

Как копируется таблица инструментов через управление файлами УЧПУ описывается в главе управления файлами (смотри “Копирование таблиц” на странице 108).

Таблица места для устройства смены инструмента

Производитель станка согласоывает объем функций таблицы мест с данным станком. Обратите внимание на инструкцию обслуживания станка!

Для автоматической смены инструмента Вам требуется таблица места TOOL_P.TCH. УЧПУ управляет несколькими таблицами места с любыми именами файлов. Таблица места, которую хотите активировать для прогона программы, выбирается в режиме работы прогона программы через управление файлами (статус M). Чтобы управлять в одной таблицы места несколькими магазинами (индексировать номер места), установите параметры станка от 7261.0 до 7261.3 неравными 0.



Редактирование таблицы места в режиме работы прогона программы



- Таблица инструментов: Нажать Softkey ТАБЛИЦА ИНСТРУМЕНТОВ



- Выбор таблицы места: Выбор Softkey ТАБЛИЦА МЕСТА



- Установка Softkey РЕДАКТИРОВАНИЕ на ON

Выбор таблицы места в режиме работы Программу ввести в память/редактировать

PGM MGT

- Вызов управления файлами
- Указать выбор типа файла: Softkey ВЫБОР ТИПА нажать
- Указать файлы типа .TCH: Softkey TCH FILES нажать (вторая линейка Softkey)
- Выберите файл или введите новое имя файла. Потвердите с помощью клавиши ENT или с помощью Softkey ВЫБОР

Сокращение	Вводы	Диалог
P	Номер места инструмента в магазине инструментов	–
T	Номер инструмента	**Номер инструмента?**
ST	Инструмент является специальным инструментом (**ST**: для **S**pecial **T**ool = англ. специальный инструмент); если Ваш специальный инструмент блокирует места перед и за своим местом, то Вы должны блокировать соответственное место в графе L (статус L)	**Специальный инструмент?**
F	Инструмент возвращать всегда в тоже самое место в магазине (**F**: для **F**ixed = англ.постоянный)	**Постоянное место? Да = ENT / Нет = NO ENT**
L	Блокировать место (**L**: для **L**ocked = англ. блокированный, смотри также графу ST)	**Место блокированное Да = ENT / нет = NO ENT**
PLC	Информация, которая должна передаваться об этом месте инструмента в PLC	**PLC-статус?**
TNAME	Индикация имени инструмента из TOOL.T	–
DOC	Индикация комментария к инструменту из TOOL.T	–
PTYP	Тип инструмента. Функция дефинируется производителем станков. Обратите внимание на документацию станка	**Тип инструмента для таблицы места?**
P1 ... P5	Функция дефинируется производителем станков. Обратите внимание на документацию станка	**Значение?**
RSV	Резервирование места для плоскостного магазина	**Резервир.места: Да=ENT/Нет = NOENT**
LOCKED_ABOVE	Плоскостной магазин: Место над блокировать	**Место над блокировать?**
LOCKED_BELOW	Плоскостной магазин: Место под блокировать	**Место под блокировать?**
LOCKED_LEFT	Плоскостной магазин: Место слева блокировать	**Место слева блокировать?**
LOCKED_RIGHT	Плоскостной магазин: Место справа блокировать	**Место справа блокировать?**

Функции редактирования для таблиц места	Softkey
Выбор начала таблицы	НАЧАЛО
Выбор конца таблицы	КОНЕЦ
Выбор предыдущей страницы таблицы	СТРАНИЦА
Выбор следующей страницы таблицы	СТРАНИЦА
Сброс таблицы места	СБРОС ТАБЛИЦЫ МЕСТА
Сброс графы номер инструмента T	СБРОС ГРАФЫ T
Переход к началу следующей строки	СЛЕД. СТРОКА
Восстановление графы в ее исходное состояние. Действительно только для граф **RSV**, **LOCKED_ABOVE**, **LOCKED_BELOW**, **LOCKED_LEFT** и **LOCKED_RIGHT**	ГРАФА НАЗАД

Вызов данных инструмента

Вызов инструмента TOOL CALL в программе обработки программируете с приведением следующих данных:

- Вызов инструмента с помощью клавиши TOOL CALL выбрать

TOOL CALL

- **Номер инструмента**: Ввод номера или имени инструмента. Вы определили раньше инструмент в записи **TOLL DEF** или в таблицы инструментов. Имя инструмента УЧПУ записывает автоматически в ковычках. Имена относятся к вводу в активной таблицы инструментов TOOL.T. Для вызова инструмента с другими значениями коррекции, введите определённый в таблицы инструментов индекс после десятичной точки
- **Ось шпинделя параллельно X/Y/Z**: Ось инструмента ввести
- **Частота вращения шпинделя S**: Ввести непосредственно частоту вращения шпинделя или провести пересчёт в УЧПУ, если работаете с таблицами данных резания. Нажмите для этого Softkey S АВТОМ. РАСЧИТАТЬ. УЧПУ ограничивает частоту вращения шпинделя до максимального значения, определённого в параметре станка 3515. Альтернативно можете дефинировать также скорость резания Vc [m/min]. Нажмите для этого Softkey VC
- **Подача F**: Ввести непосредственно подачу или провести пересчёт в УЧПУ, если работаете с таблицами данных резания. Нажмите для этого Softkey F АВТОМ. РАСЧИТАТЬ. УЧПУ ограничивает подачу до максимальной подачи “самой медленной оси ” (определено в параметре станка 1010). F действует так долго, пока не будет запрограммировано в записи позиционирования или в записи TOOL CALL новое значение подачи
- **Припуск длина инструмента DL**: Значение дельта для длины инструмента
- **Припуск радиуса инструмента DR**: Значение дельта для радиуса инструмента
- **Припуск радиуса инструмента DR2**: Значение дельта для радиуса2 инструмента

Пример: Вызов инструмента

Вызывается инструмент номер 5 в оси инструментов Z с частотой вращения шпинделя 2500 об/мин и подачей составляющей 350 мм/мин. Припуск для длины инструмента и радиуса инструмента 2 составляют 0,2 и 0,05 mm, заниженный размер для радиуса инструмента 1 mm.

```
20 TOOL CALL 5.2 Z S2500 F350 DL+0,2 DR-1 DR2+0,05
```

Буква **D** перед **L** и **R** означает значение дельта.

Предварительный выбор при применении таблиц инструментов

Если применяете таблицы инструментов, то выбираете предварительно с помощью записи **TOOL DEF** следующий инструмент для использования. Для этого введите номер инструмента и Q-параметр или имя инструмента в ковычках.

Смена инструмента



Смена инструмента это функция зависящая от станка. Обратите внимание на инструкцию обслуживания станка!

Позиция смены инструмента

Позиция смены инструмента должна быть свободной от опасности столкновений. С помощью дополнительных функций **M91** и **M92** можете переместиться на постоянную позицию смены. Если перед первым вызовом инструмента программируете **TOOL CALL 0**, то УЧПУ перемещает зажимное приспособление по оси шпинделя на позицию, независимую от длины инструмента.

Смена инструмента вручную

Перед ручной сменой инструмента шпиндель остановливается и инструмент перемещается на позицию смены инструмента:

- Программированный подвод на позицию смены инструмента
- Прерванне прогона программы, смотри “Прерванне обработки”, страница 611
- Смена инструмента
- Продолжение прогона программы, смотри “Продолжение прогона программы после перерыва”, страница 613

Автоматическая смена инструмента

В случае автоматической смены инструмента прогон программы не прерывается. При вызове инструмента с помощью **TOOL CALL** УЧПУ вынимает инструмент из магазина инструментов.

Автоматическая смена инструмента при превышении стойкости: M101



M101 это функция зависящая от станка. Обратите внимание на инструкцию обслуживания станка!

Если стойкость инструмента достигнет **TIME1**, то УЧПУ автоматически сменяет запасной инструмент. Для этого Вы должны активировать в начале прогаммы дополнительную функцию **M101**. Действие **M101** можете отменить с помощью **M102**.

Автоматическая смена инструмента осуществляется

- после следующей записи ЧУ после истечения стойкости или
- максимально спустя одну минуту после истечения времени стойкости (расчет наступает для 100%-положения потенциометра)



Если стойкость истекает при активной M120 (Look Ahead), тогда УЧПУ сменяет инструмент лишь после той записи, в которой оператор отменил коррекцию радиуса с помощью записи R0.

УЧПУ сменяет автоматически инструмент даже тогда, если в момент смены отрабатывается цикл резания.

УЧПУ не сменяет однако автоматически инструмента, как долго отрабатывается программа смены инструмента.

Условия для стандартных ЧУ-предложений с коррекцией радиуса R0, RR, RL

Радиус запасного инструмента должен равнятся радиусу первоначально применяемого инструмента. Если радиусы не равны друг другу, то УЧПУ выдаёт текст о ошибке и не заменяет инструмента.

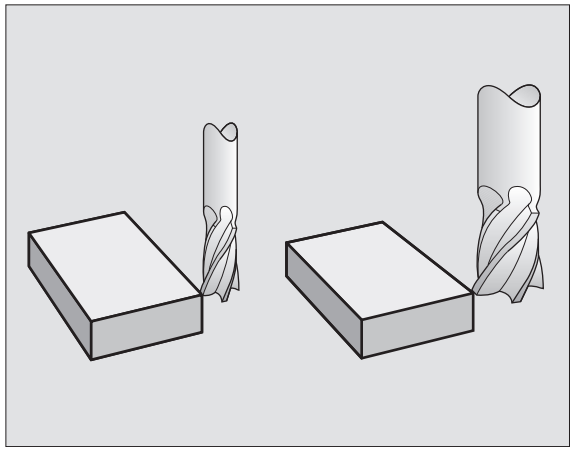
Условия для ЧУ-предложений с векторами нормали поверхности и 3D-коррекцией

Смотри “Трехмерная коррекция инструмента (опция программного обеспечения 2)”, странице 188. Радиус запасного инструмента может отличатся от радиуса оргинального инструмента. Он не учитывается в предложениях программы передаваемых системой САПР. Значение дельта (**DR**) вводите или в таблицу инструментов или в **TOOL CALL**-записи.

Если **DR** больше нулья, то УЧПУ выдаёт сообщение об ошибке и не заменяет инструмента. С помощью M-функции **M107** подавляете это сообщение, с **M108** активируете её обратно.

5.3 Коррекция инструмента

Введение



УЧПУ корригирует траекторию инструмента на значение коррекции для длины инструмента по оси шпинделя и на значение радиуса инструмента на плоскости обработки.

Если составляете программу обработки непосредственно в УЧПУ, то коррекция радиуса инструмента действует только на плоскости обработки. УЧПУ учитывет при этом вплоть до пяти осей, включая оси вращения.

Если САПР составляет предложения программы с векторами нормали поверхности, то УЧПУ может провести трёхмерную коррекцию инструмента, смотри “Трехмерная коррекция инструмента (опция программного обеспечения 2)”, страница 188.

Коррекция длины инструмента

Коррекция инструмента для длины действует, как только вызываете инструмент и перемещаете его по оси шпинделя. Она отнимается, как только вызывается инструмент длиной L=0.

Если отнимаете коррекцию длины с положительным значением с **TOOL CALL 0**, то сокращается расстояние инструмента от загатовки.

После вызова иструмента с помощью **TOOL CALL** изменяется программированная путь инструмента по оси шпинделя на разницу длины между старым и новым инструментом.

При коррекции длины учитываются так значения дельта из **TOOL CALL**-записи как и из таблицы инструментов.

Значение коррекции = **L** + $\mathbf{DL}_{\text{TOOL CALL}}$ + $\mathbf{DL}_{\text{TAB}}$ с

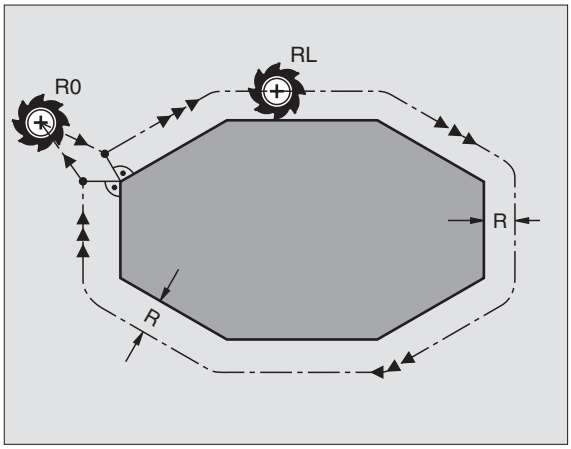
L:	Длина инструмента **L** из **TOOL DEF**-записи или таблицы инструментов
$\mathbf{DL}_{\text{TOOL CALL}}$:	Припуск **DL** для длины из **TOOL CALL**-записи (не учитывается в индикации положения)
$\mathbf{DL}_{\text{TAB}}$:	Припуск **DL** для длины из таблицы инструментов

Коррекция радиуса инструмента

Предложение программы для движения инструмента содержит

- **RL** или **RR** для коррекции радиуса
- **R+** или **R–**, для коррекции радиуса в случае перемещения параллельного к оси
- **R0**, если не должна производиться коррекция радиуса

Коррекция радиуса действует, как только будет вызван инструмент и будет перемещаться с помощью записи прямых на плоскости обработки с RL или RR.



УЧПУ снимает коррекцию радиуса, если Вы:

- программируете запись прямых с **R0**
- покидаете контур с помощью функции **DEP**
- программируете **PGM CALL**
- выбираете новую программу с PGM MGT

При коррекции длины учитываются так значения дельта из **TOOL CALL**-записи как и из таблицы инструментов:

Значение коррекции = **R** + **DR**$_{\text{TOOL CALL}}$ + **DR**$_{\text{TAB}}$ с

R: Радиус инструмента **R** из **TOOL DEF**-записи или таблицы инструментов

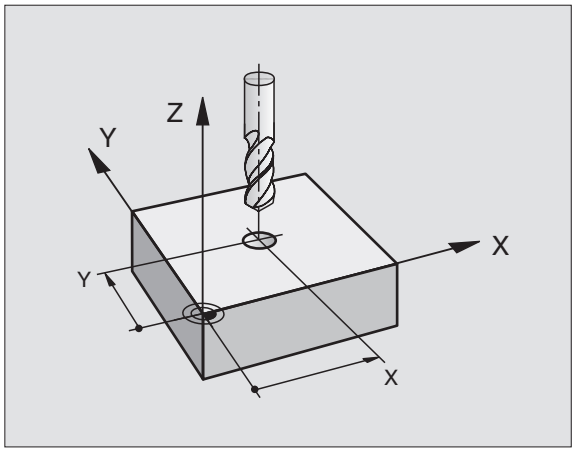
DR $_{\text{TOOL CALL}}$: Припуск **DR** для радиуса из **TOOL CALL**-записи (не учитывается в индикации положения)

DR $_{\text{TAB}}$: Припуск **DR** для радиуса из таблицы инструментов

Движения по контуру без коррекции радиуса: R0

Инструмент перемещается на плоскости обработки с своим центром по программированной траектории, или на программированные координаты.

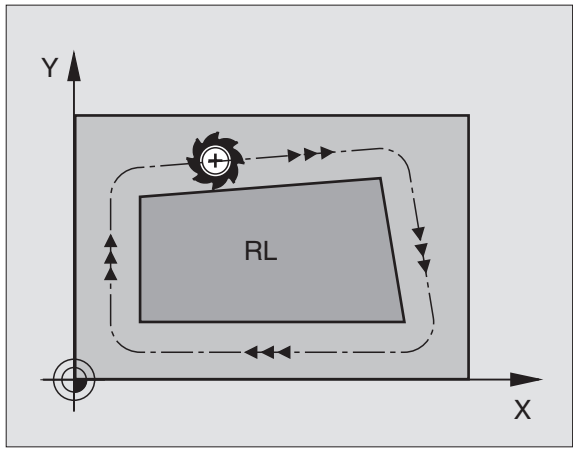
Применение Сверление, предпозиционирование.

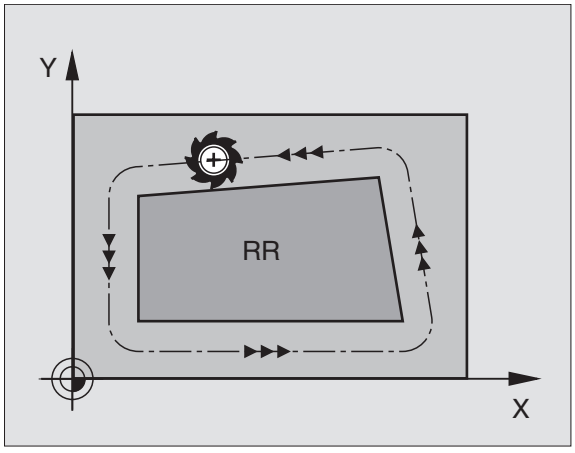


Движения по контуру с коррекцией радиуса: RR и RL

RR Инструмент перемещается справа от контура
RL Инструмент перемещается слева от контура

Центр инструмента лежит при этом на расстояние радиуса инструмента от программированного контура. “Справа” и “слева” обозначает положение инструмента в направлении перемещения по контуру загатовки. смотри картины.





Между двумя предложениями программы с разными значениями коррекции радиуса **RR** и **RL** должно стоят как минимум одно предложнение перемещения на поверхности обработки без коррекции радиуса (то есть с **R0**).

Коррекция радиуса остаётся активной до конца предложения, в котором оно первый раз программировалось.

Можете активировать коррекцию радиуса также для вспомогательных осей плоскости обработки. Программируйте пожалуйста вспомогательные оси также в каждом последующем предложении, так как УЧПУ в противном случае проведёт коррекцию радиуса снова на главной оси.

При первом предложении с коррекцией радиуса **RR/RL** и при снятии с **R0** УЧПУ позиционирует инструмент всегда по вертикали к программируемой точке старта и конечной точке. Вы должны так позиционировать инструмент перед первой точкой контура или за последней точкой контура, чтобы не выступило повреждение контура.

Ввод коррекции радиуса

Программировать любую функцию контура, ввести координаты целевой точки и потвердить с помощью клавиши ENT

КОРР.РАД.: RL/RR/БЕЗ КОРР:?

RL — Перемещение инстремента слева от программированного контура: Нажать Softkey RL или

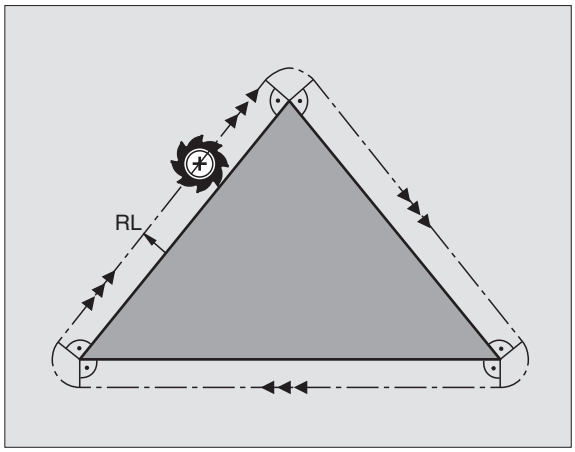
RR — Перемещение инстремента справа от программированного контура: Нажать Softkey RR или

ENT — Перемещение инструмента без коррекции радиуса или коррекцию радиуса аннулировать: Нажать клавишу ENT

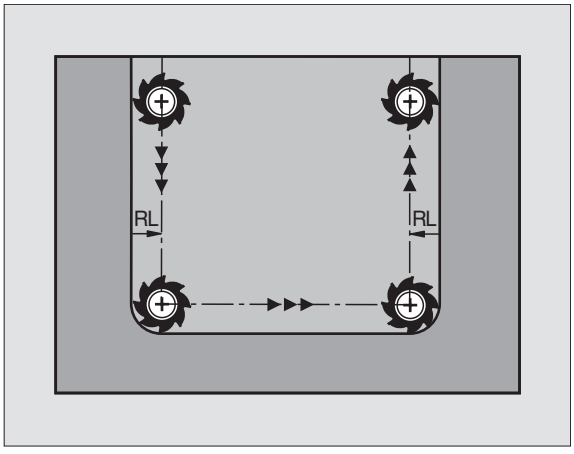
END — Окончить запись: Нажать клавишу END

Коррекция радиуса: Обработка углов

- наружные углы:
  Если Вы программировали коррекцию радиуса, то УЧПУ ведёт инструмент на наружных закруглениях или по переходному кругу или по Spline (выбор через MP7680). При необходимости, УЧПУ уменьшает подачу на наружных закруглениях, на пример в случае больших изменений направления.
- Внутренные углы:
  На внутренних закруглениях УЧПУ расчитывает точку пересечения траекторий, по которым центр инструмента перемещается после коррекции. Начиная с этой точки инструмент перемещается вдоль следующего элемента контура. Таким образом избежатеся повреждениям загатовки при внешних закруглениях. Тут становится очевидно, что нельзя произвольно выбирать величины радиуса инструмента для определённого контура.



Не назначайте начальной или конечной точки при внутренней обработке в угловой точке контура, так как может произойти повреждение контура.



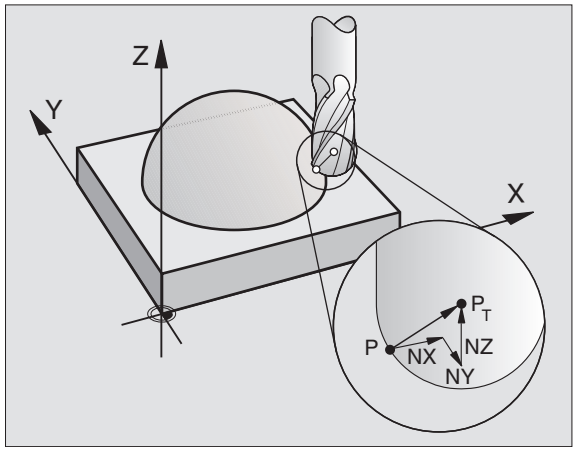
Обработка закруглений без коррекции радиуса

Без коррекции радиуса можете повлиять на траекторию инструмента и подачу на закруглениях загатовки с помощью дополнительной функции **M90** Смотри “Истирание углов: M90”, странице 275.

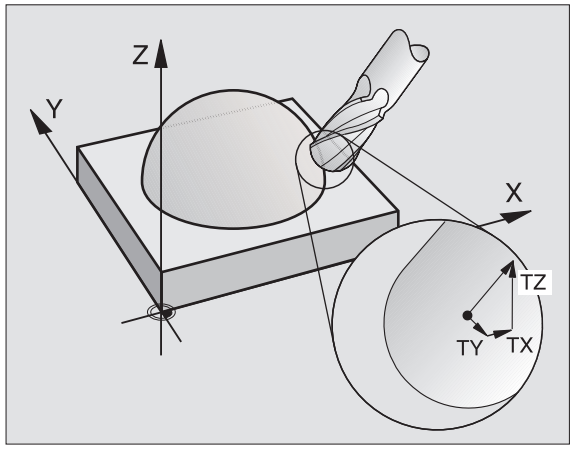
5.4 Трехмерная коррекция инструмента (опция программного обеспечения 2)

Введение

УЧПУ может выполнить трёхмерную коррекцию инструмента (3D-коррекцию) для предложений со скрещивающимися прямыми. Кроме координат X,Y и Z конечной точки прямой, должны эти кадры содержать компоненты NX, NY и NZ вектора нормали поверхности (смотри рисунок и объяснение дальше внизу на этой странице).



Если хотите провести к этому ориентацию инструмента или трёхмерную коррекцию радиуса, эти кадры должны содержать дополнительно нормированный вектор с компонентами TX, TY und TZ, определяющий ориентацию инструмента (смотри рисунок).



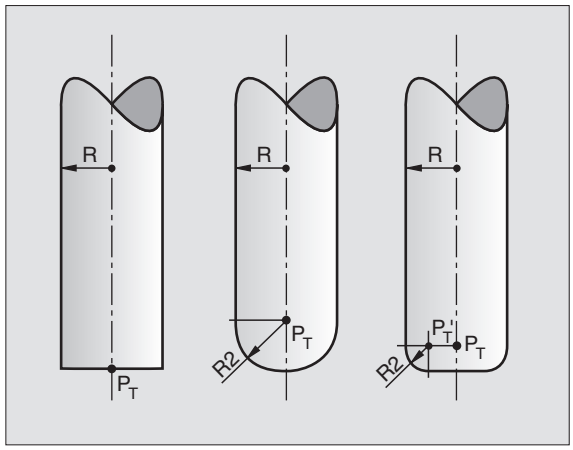
Конечную точку скрещивающихся прямых, компоненты нормали поверхности и компоненты для ориентации инструмента надо расчитывать, используя систему САПР.

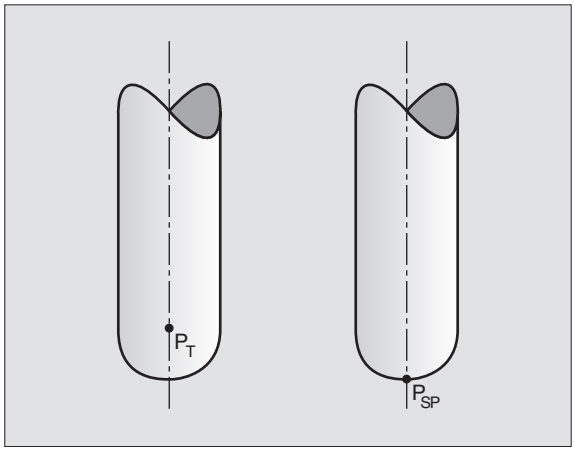
Возможности внедрения

- Применение инструментов с размерами, не совподающими с расчитанными системой САПР размерами инструментов (3D-коррекция без дефиниции ориентации инструмента)
- Face Milling Коррекция геометрии фрезы в направлении нормали поверхности (3D-коррекция с и без дефиниции ориентации инструмента). Снятие стружки осуществляется в первой очереди с помощью торцовой стороны инструмента
- Peripheral Milling Коррекция радиуса фрезы вертикально к направлении движения и вертикально к направлении инструмента (трёхмерная коррекция радиуса с определением ориентации инструмента). Снятие стружки осуществляется в первой очереди с помощью боковой поверхности инструмента

Дефиниция нормированного вектора

Нормированный вектор это математическая величина, состовляющая 1 и имеющая любое направление. В случае LN-предложений УЧПУ требует два нормированных вектора, один для определения направленя нормали поверхности и ещё один (опция), для определения направления ориентации инструмента. Направление нормали поверхности установлено компонентами NX, NY и NZ. Она направлена в случае концевой и радиусной фрезы перпендикулярно от поверхности детали к опорной точке инструмента P_T, в случае угловой радиусной фрезы через P_T' или P_T (смотри картина). Направление ориентации инструмента установлено компонентами TX, TY и TZ





Координаты для позиции X,Y, Z и для нормали поверхности NX, NY, NZ, и TX, TY, TZ, должны иметь ту же самую последовательность в ЧУ-записи.

В LN-записи ввести всегда все координаты и все нормали поверхности, даже если эти значения не изменились по сравнении с предыдущим предложением.

TX, TY и TZ должны всегда дефинироваться числовыми значениями. Q-параметры не разрешаются.

Векторы нормали рассчитывать всегда до 7 мест после запятой и выводить, для избежания погрешностей подачи во время обработки.

3D-коррекция с нормалей поверхности действительна для координат по главным осям X, Y, Z.

Если сменяете инструмент с завышением размера (положительное значение дельта), то УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках. Сообщение об ошибках можете подавлять с помощью M-функции **M107** (смотри “Условия для ЧУ-предложений с векторами нормали поверхности и 3D-коррекцией”, страница 183).

УЧПУ не предупреждает сообщением об ошибках, если завышение размера инструмента привело бы к повреждению контура.

Через параметр станка 7680 определяете, исправила ли система САПР длину инструмента через центр шара P_T или южный полюс шара P_{SP} (смотри рисунок).

Допускаемые формы инструмента

Допускаемые формы инструментов (смотри рисунок) определяете в таблицы инструментов, используя радиусы инструментов **R** и **R2**:

- Радиус инструмента **R**: Расстояние от центра инструмента до наружия инструмента
- Радиус инструмента 2 **R2**: Радиус закругления от вершины инструмента до наружия инструмента

Соотношение **R** к **R2** определяет форму инструмента:

- **R2** = 0: Концевая фреза
- **R2** = **R**: Радиусная фреза
- 0 < **R2** < **R**: угловая радиусная фреза

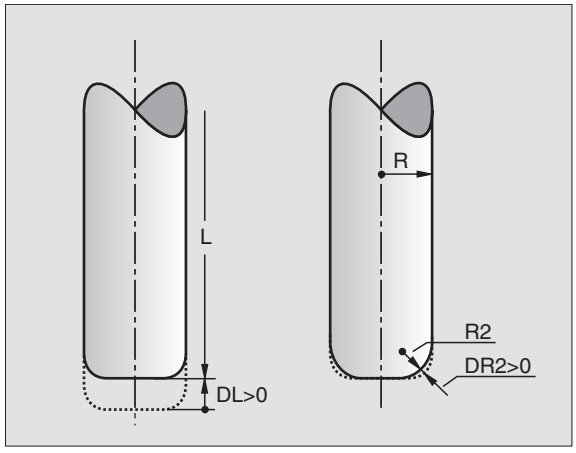
На основании этих данных расчитываются координаты для опорной точки инструмента P_T.

применение других инструментов: Значения дельта

Если применяете инструменты, обладающие другими размерами как это превоначально предусмотрено, то введите разницу длины и радиуса как значения дельта в таблицу инструментов или в запись вызова инструмента **TOOL CALL**:

- Положительное значение дельта **DL, DR, DR2**: Размеры инструмента больше размеров оригнального инструмента (припуск)
- Отрицательное значение дельта **DL, DR, DR2**: Размеры инструмента меньше размеров оригнального инструмента (припуск)

УЧПУ корригирует потом положение инструмента на величину суммы значений дельта из таблицы инструментов и вызова инструмента.



3D-коррекция без ориентации инструмента

УЧПУ смещает инструмент в направлении нормали поверхности на сумму значений дельта (таблица инструментов и **TOOL CALL**).

Пример: Формат предложения с нормалями поверхности

```
1 LN X+31.737 Y+21.954 Z+33.165
  NX+0.2637581 NY+0.0078922 NZ-0.8764339 F1000 M3
```

LN: Прямая с 3D-коррекцией

X, Y, Z: Корригированные координаты конечной точки прямой

NX, NY, NZ: Компоненты нормалей поверхности

F: подачи

M: Дополнительная функция

Подачу F и дополнительную функцию M можете ввести и изменять в режиме работы Программу ввести в память/ редактировать.

Координаты конечной точки скрещивающихся прямых и компоненты нормали поверхности задаются системой САПР.

Face Milling 3D-коррекция с ориентацией и без ориентации инструмента

УЧПУ смещает инструмент в направлении нормали поверхности на сумму значений дельта (таблица инструментов и **TOOL CALL**).

В случае активного **M128** (смотри “Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM): M128 (ПО-опция 2)”, страница 294) УЧПУ держить инструмента вертикально к контуру загатовки, если в LN-предложении не определена ориентация инструмента.

Но если в LN-записи установлена ориентация инструмента, то УЧПУ позиционирует оси вращения станка автоматически так, что инструмент достигает заданную ориентацию.



Эта функция возможна только на станках, для которых конфигурации осей наклона определяемый пространственный угол. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

УЧПУ не может позиционировать автоматически осей вращения на всех станках. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.



Опасность столкновения!

В случае станков, которых оси вращения допускают только ограничённую зону перемещения, могут выступит движения при автоматическом позиционировании, требующие на пример 180°-поворота стола. Обратите внимание на опасность столкновения головки с загатовкой или с зажимными приспособлениями.

Пример: формат предложения с нормалями поверхности без ориентациииинструмента

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165
 NX+0,2637581 NY+0,0078922 NZ–0,8764339 F1000 M128
```

Пример: формат предложения с нормалями поверхности и ориентациейинструмента

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165
  NX+0,2637581 NY+0,0078922 NZ–0,8764339
 TX+0,0078922 TY–0,8764339 TZ+0,2590319 F1000 M128
```

LN: Прямая с 3D-коррекцией

X, Y, Z: Корригированные координаты конечной точки прямой

NX, NY, NZ: Компоненты нормалей поверхности

TX, TY, TZ: Компоненты нормированного вектора для ориентации инструмента

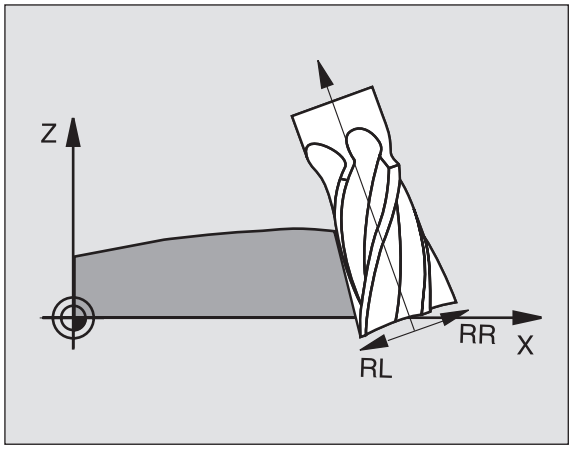
F: подачи

M: Дополнительная функция

Подачу **F** и дополнительную функцию **M** можете ввести и изменять в режиме работы Программу ввести в память/ редактировать.

Координаты конечной точки скрещивающихся прямых и компоненты нормали поверхности задаются системой САПР.

Peripheral Milling: 3D-коррекция радиуса с ориентацией инструмента



УЧПУ смещает инструмент вертикально к направлении движения и вертикально к направлении инструмента на сумму значений дельта **DR** (таблица инструментов и **TOOL CALL**). Направление коррекции назначаете с помощью коррекции радиуса **RL/RR** (смотри рисунок, направление движения Y+). Чтобы УЧПУ могло достигнуть заданную ориентацию инструмента, Вы должны активировать функцию **M128** (смотри “Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM): M128 (ПО-опция 2)” на странице 294). УЧПУ позиционирует тогда оси вращения станка автоматически так, что инструмент достигает заданную ориентацию с помощью активной коррекции.

Эта функция возможна только на станках, для которых конфигурации осей наклона определяемый пространственный угол. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

УЧПУ не может позиционировать автоматически осей вращения на всех станках. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

Опасность столкновения!

В случае станков, которых оси вращения допускают только ограничённую зону перемещения, могут выступит движения при автоматическом позиционировании, требующие на пример 180°-поворота стола. Обратите внимание на опасность столкновения головки с загатовкой или с зажимными приспособлениями.

Ориентацию инструмента можете определить двумя способами:

- В LN-записи вводя компоненты TX, TY и TZ
- В L-записи вводя координаты осей вращения

Пример: Формат предложения с ориентацией инструмента

```
1 LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165
  TX+0,0078922 TY–0,8764339 TZ+0,2590319 F1000 M128
```

LN: Прямая с 3D-коррекцией
X, Y, Z: Корригированные координаты конечной точки прямой
TX, TY, TZ: Компоненты нормированного вектора для ориентации инструмента
F: подачи
M: Дополнительная функция

Пример: Формат предложения с осьями вращения

```
1 L X+31,737 Y+21,954 Z+33,165
  RL B+12,357 C+5,896 F1000 M128
```

L: Прямая

X, Y, Z: Корригированные координаты конечной точки прямой

L: Прямая

B, C: Координаты осей вращения для ориентации инструмента

RL: Коррекция радиуса

M: Дополнительная функция

5.5 Работа с таблицами данных резания

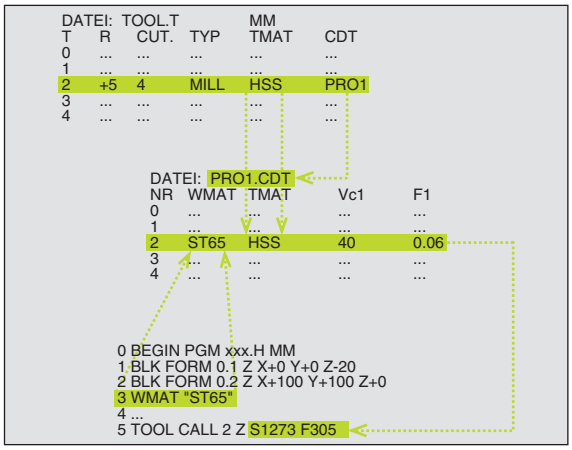
Подсказка

УЧПУ должно быть подготовлено производителем станков для работы с таблицами данных резания.

В противном случае не все описанные здесь функции или дополнительные функции стоят в распоряжении на Вашем станке. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

Возможности внедрения

Используя таблицы данных резания, в которых имеются любые комбинации производственных материалов/материалов режущих кромок, УЧПУ может рассчитывать из скорости резания V_C и подачи на зуб f_Z скорость вращения шпинделя S и подачу по контуру F. Основанием для такого расчёта является предпосылка, что Вы определили в программе материал заготовки и в таблицы инструментов разные специфические для инструмента свойства.



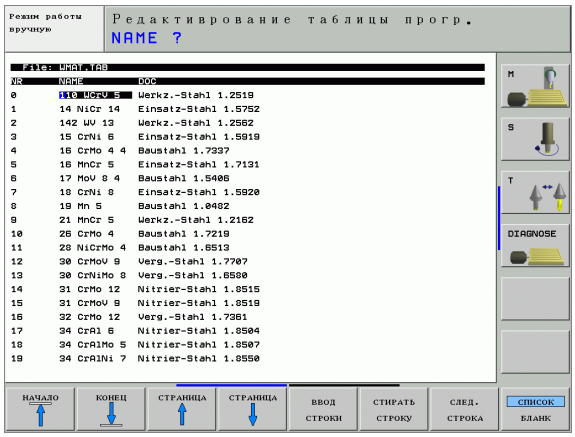


До того, когда УЧПУ начнёт автоматический пересчёт данных резания, Вы должны в режиме работы Тест программы активировать таблицу инструментов (статус S), из которой УЧПУ возмёт специфические для интсрументов данные.

Функции редактирования для таблиц данных резания	Softkey
Вставка строки	ВВОД СТРОКИ
Сброс строки	СТИРАТЬ СТРОКУ
Выбор начала следующей строки	СЛЕД. СТРОКА
Сортировать таблицу	НОМЕРА БЛОКОВ
Копировать подсвеченное поле (2-я линейка Softkey)	КОПИРОВ. АКТУАЛ. ЗНАЧЕНИЕ
Включить копируемое поле (2-я линейка Softkey)	ВСТАВКА КОПИР. ЗНАЧЕНИЯ
Редактировать формат таблиц (2-я линейка Softkey)	РЕДАКТИР. ФОРМАТА

Таблица для материалов загатовки

Материалы загатовки определяете в таблицы WMAT.TAB (смотри рисунок). WMAT.TAB сохраняется как правило в списке TNC:\ и может содержать любое количество названий материалов. Наименование материала содержать максимально 32 знака (также пустые). УЧПУ указывает содержание графы NAME, если определяем в программе материал обрабатываемой детали (смотри следующую главу).





Если изменяете стандартную таблицу материалов, Вы должны эту таблицу копировать в другой список. Иначе Ваши изменения переписываются при актуализации ПО стандартными данными фирмы HEIDENHAIN. Определите затем тракт в файле TNC.SYS с помощью слова-ключа WMAT= (смотри “Файл конфигурации TNC.SYS”, страница 203).

Чтобы избежать потерям данных, надо регулярно возобновлять защиту файла WMAT.TAB.

Определение материала загатовки в ЧУ-программе.

В ЧУ-программе выбираете материал через Softkey WMAT из таблицы WMAT.TAB:

SPEC FCT

- Указать линейку программируемых клавиш со специальными функциями

WMAT

- Программирование материала загатовки: В режиме работы Программу ввести в память/ редактировать, нажать Softkey WMAT.

ВЫБОР ОКНА

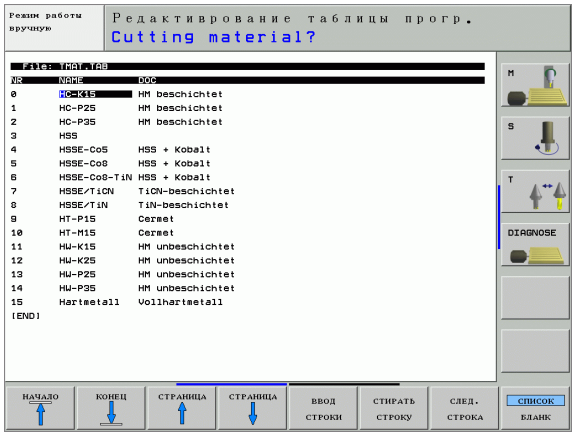
- Высветить таблицу WMAT.TAB: Softkey ВЫБОР ОКНО нажать, УЧПУ высвечивает в наложенном окне материалы, сохраняющиеся в WMAT.TAB
- Выбор материала загатовки: Переместите подсвеченное поле с помощью клавиши со стрелкой на желаемый материал и потвердите с ENT. УЧПУ переносит материал в WMAT-блок
- Окончить диалог: Нажать клавишу END



Если изменяете в программе WMAT-запись, то УЧПУ выдаёт предупредительное сообщение. Проверьте, действительны ли ещё в TOOL CALL-записи сохраняемые данные резания.

Таблица материалов режущих кромок инструмента

Материалы режущих кромок инструментов определяете в таблицы TMAT.TAB. TMAT.TAB сохраняется как правило в каталоге TNC:\ и может содержать любое количество названий материалов режущих кромок (смотри рисунок). Наименование материала лезвий содержит максимально 16 знаков (также пустых). УЧПУ указывает содержание графы NAME, если в таблицы инструментов TOOL.T вы определите материал режущих кромок.





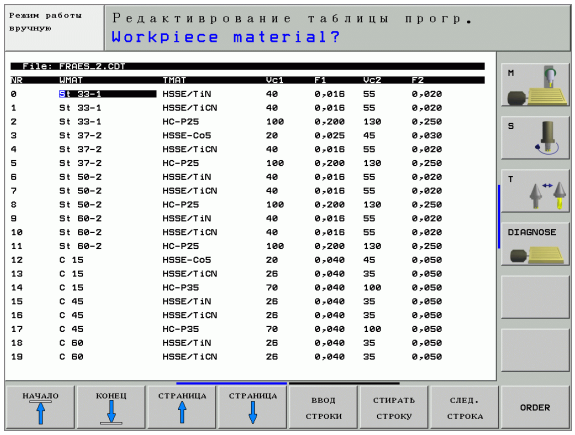
Если изменяете стандартную таблицу материалов лезвий, Вы должны эту таблицу копировать в другой список. Иначе Ваши изменения переписываются при актуализации ПО стандартными данными фирмы HEIDENHAIN. Определите затем тракт в файле TNC.SYS с помощью слова-ключа TMAT= (смотри “Файл конфигурации TNC.SYS”, страница 203).

Чтобы избежать потерям данных, надо регулярно возобновлять защиту файла TMAT.TAB.

Таблицы данных резания

Комбинации материал/материал режущих кромок с принадлежащими данными резания определяете в таблицы с расширением .CDT (англ. cutting data file: таблица данных резания, смотрите рисунок). Занесения в таблицу данных резания можете свободно конфигурировать. Кроме объязательно требуемых граф NR, WMAT и TMAT УЧПУ может управлять вплоть до 4 комбинациями скорости резания (V_C)/подача (F).

В списке TNC:\ сохраняется стандартная таблица данных резания FRAES_2.CDT. Можете свободно редактировать и дополнять FRAES_2.CDT или включать любое количество новых таблиц данных резания.





Если изменяете стандартную таблицу материалов лезвий, Вы должны эту таблицу копировать в другой список. Иначе Ваши изменения переписываются при актуализации ПО стандартными данными фирмы HEIDENHAIN (смотри “Файл конфигурации TNC.SYS”, страница 203).

Все таблицы данных резания должны сохранятся в том же самом списке. Если этот список не является стандартным списком TNC:\, Вы должны в файле TNC.SYS после ключевого слова PCDT= ввести тракт, на котором сохраняются Ваши таблицы данных резания.

Чтобы избежать потерям данных, надо регулярно возобновлять защиту таблиц данных резания.

Составление новой таблицы данных резания

- Выбор режима работы Программу ввести в память/ редактировать
- набрать управление файлами: Нажать клавишу PGM MGT
- Выбор списка, в котором должны сохраняться таблицы данных резания (стандарт: TNC:\) TNC:\)
- Ввести любое название файла и тип файла .CDT, потвердить с ENT
- УЧПУ открывает стандартную таблицу данных резания или указывает на правой половине дисплея разные форматы таблиц (зависит от станка), различающиеся количеством комбинаций скорость резания/подача Переместите подсвеченное поле с помощью клавиши со стрелкой на желаемый формат таблицы и потвердите с ENT. УЧПУ производит новую, пустую таблицу данных резания.

Необходимые данные в таблицы инструментов

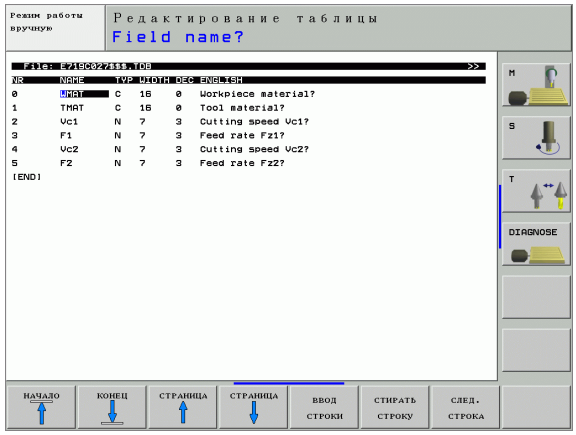
- Радиус инструмента – графа R (DR)
- Количество зубьев (только для инструментов фрезерования) – графа CUT
- Тип инструмента – графа ТИП
- Тип инструмента влияет на расчёт подачи по контуру:
  Фрезерные инструменты: $F = S \quad f_Z \quad z$
  Все другие инструменты: $F = S \quad f_U$
  S: Число оборотов шпинделя
  f_Z: Подача на один зуб
  f_U: Подача на один поворот
  z: Количество зубьев
- Материал режущих кромок инструмента – графа TMAT
- Название таблицы данных резания, использоваемой для этого инструмента – графа CDT
- Тип инструмента, материал режущих кромок и название таблицы данных резания выбираете в таблицы инструментов через Softkey (смотри “Таблица инструментов: Данные инструментов для автоматического расчёта частоты вращения/ подачи”, страница 173).

Способ действия при работе с автоматическим расчётом частоты вращения/подачи

1. Если еще не занесен: Запись матриала загатовки в файле WMAT.TAB
2. Если еще не занесен: Запись матриала режущих кромок в файле TMAT.TAB
3. Если еще не занесен: Ввести все необходимые для расчета данных резания специфические для инструмента данные в таблицу инструментов:
   - Радиус инструмента
   - Количество зубьев
   - Тип инструмента
   - Материал лезвий инструмента
   - Принадлежащая к инструменту таблица данных резания
4. Если еще не занесен: Ввести данные резания в любую таблицу данных резания (CDT-файл)
5. режим работы Тест: Активировать таблицу инструментов, из которой УЧПУ должно взять специфические для инструмента данные (статус S)
6. В ЧУ-программе: Через Softkey WMAT определить материал загатовки
7. В ЧУ-программе: В TOOL CALL-предложении рассчитывать автоматически через Softkey число оборотов шпиндля и подачу

Изменение структуры таблицы

Таблицы данных резания это для УЧПУ так называемые “свободно определяемые таблицы”. Формат такой свободно определяемой таблицы можете изменять с помощью редактора структуры. Кроме того можете переключать между видом таблицы (стандартная настройка) и видом формуляра.



УЧПУ может обрабатывать максимально 200 знаков на одну строку и максимально 30 граф.

Если вставляете в имеющуюся таблицу дополнительно ещё одну графу, то УЧПУ не перемещает автоматически уже занесенных значений.

Вызов редактора структуры

- Нажмите Softkey РЕДАКТИРОВАТЬ ФОРМАТ (2-ой уровень Softkey). УЧПУ открывает окно редактора (смотри рисунок), в котором изображается структура таблицы “с поворотом на 90° ”. Строка в окне редактора определяет графу в принадлежащей таблицы. Возьмите значение команды структуры (занесение в начальной строке) из находящейся рядом таблицы.

Выход из редактора структуры

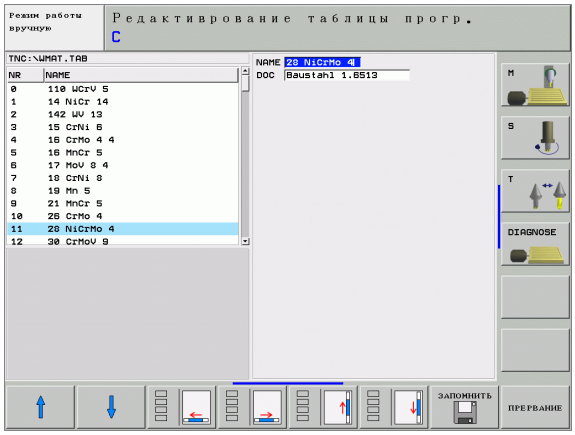
- Нажмите клавишу END. УЧПУ преобразовывает данные, уже сохранящиеся в таблицы, на новый формат. Элементы, не возможные для УЧПУ для преобразования на новую структуру, обозначаются с # (нпр. если Вы уменьшили ширину графы).

Структурная команда	Значение
NR	Номер графы
ИМЯ/NAME	Загаловок графы
ТИП	N Числовой ввод C: Алфавитно-цифровой ввод
WIDTH	Ширина графы. Для типа N включая знак числа, запятую и места после запятой
DEC	Количество мест после запятой (макс. 4, воздействует только для типа N)
ENGLISH до HUNGARIA	Диалоги в зависимости от языка до (максимально 32 знака)

Переключение между видом таблицы и видом формуляра

Все таблицы с расширением файла **.TAB** можете указывать либо в виде списков либо в виде формуляра.

- Нажмите Softkey СПИСОК ФОРМУЛЯР. УЧПУ переключает на изображение, которое не подсвечивается в программируемой клавиши ярким светом



В изображении формуляра УЧПУ представляет на левой половине экрана номера строк с содержанием первой графы.

На правой половине экрана можете редактировать данные.

- Нажмите для этого клавишу ENT или устанавите указатель мыши на поле ввода
- Для сохранения измененных данных, нажмите клавишу END или Softkey ЗАПИСАТЬ В ПАМЯТИ
- Для сброса изменений, нажмите клавишу DEL или Softkey ПРЕРВАНИЕ



УЧПУ группирует поля ввода с левой стороны ориентируясь самим длинным диалогом. Если поле ввода превышает максимально изображаемую ширину, то внизу окна появляется столбик "прокрутки". Столбик "прокрутки" обслуживаться мышью или с помощью Softkey.

Передача данных из таблиц данных резания

Передача данных из таблиц данных резания Если выдаёте файл типа .TAB или .CDT через внешний интрфейс данных, то УЧПУ запоминает дефиницию структуры таблицы. Дефиниция структуры начинается со строки #STRUCTBEGIN и кончится на строке #STRUCTEND. Возьмите значение отдельных ключевых слов из таблицы “Команда структуры” (смотри “Изменение структуры таблицы”, страница 201). После #STRUCTEND УЧПУ запоминает содержание таблицы.

Файл конфигурации TNC.SYS

Вы вынуждены пользоваться файлом конфигурации TNC.SYS, если Ваши таблицы данных резания не сохраняются в стандартном списке TNC:\. В таком случае установите в TNC.SYS тракты, на которых сохраняются Ваши таблицы данных резания.



Файл TNC.SYS должен сохранятся в Root-списке TNC:\.

Занесения в TNC.SYS	Значение
WMAT=	Тракт для таблицы материалов
TMAT=	Тракт для таблицы материалов лезвий
PCDT=	Тракт для таблиц данных резания

Пример для TNC.SYS

```
WMAT=TNC:\CUTTAB\WMAT_GB.TAB
TMAT=TNC:\CUTTAB\TMAT_GB.TAB
PCDT=TNC:\CUTTAB\
```



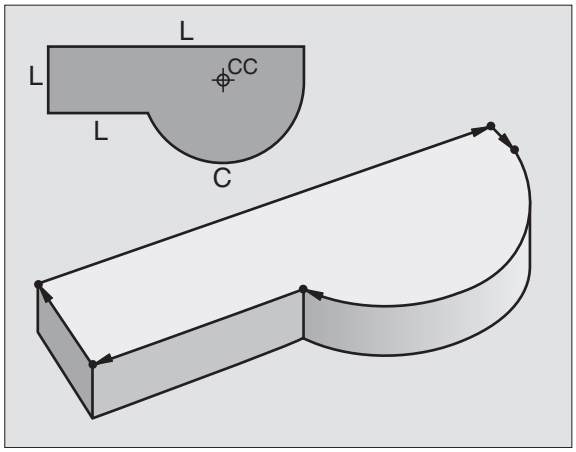
6

Программирование: программирование контуров

6.1 Движения инструмента

Функции траектории

Контур загатовки состоит обычно из нескольких элементов контура, как прямые и дуги окружности. С помощью функции траектории программируете движения инструмента для **прямых** и **дуг окружности**.



Свободное программирование контура СК (нем.FK)

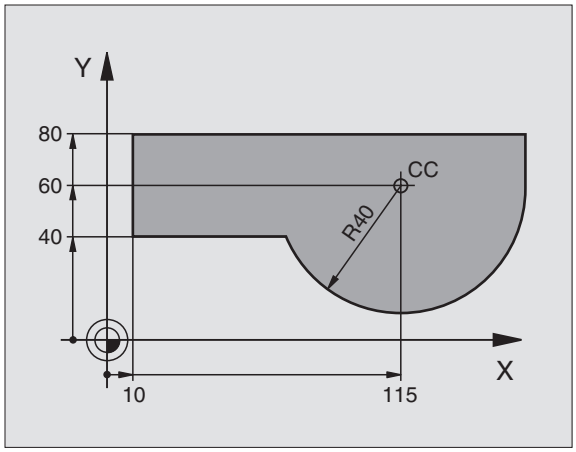
Если не располагаете соответсвенным для УЧПУ чертежем и данные с размерами для ЧУ-программы некомплектные, то программируете контур загатовки с помощью Свободного программирования контура. УЧПУ рассчитывает отсутствующие данные.

С помощью СК-программирования программируете движения инструмента для **прямых** и **дуг окружности**.

Дополнительные функции M

С помощью дополнительных функций УЧПУ управляете

- прогоном программы, нпр. перерывом в прогоне программы
- функциями станка, как включение и выключение оборотов шпинделя и СОЖ
- поведением инструмента на траектории



Подпрограммы и повторения части программы

Повторяющиеся шаги обработки вводите только один раз как подпрограмму или повторение части программы. Если хотите выполнить часть программы только в определённых условиях, то назначите эти шаги программы как подпрограмму. Дополнительно может программа обработки вызвать другую программу обработки и выполнить её.

Программирование подпрограмм и повторений части программы описано в главе 9.

Программирование с помощью Q-параметров

В программе обработки находятся параметры Q вместо числовых значений: В другом месте параметру Q присвоивается числовое значение. С помощью Q-параметров можете программировать математические функции, управляющие прогоном программы или описывающие контур.

Кроме того можете с помощью Q-параметр-программирования проводить измерения во время прогона программы, используя 3D-импульсную систему.

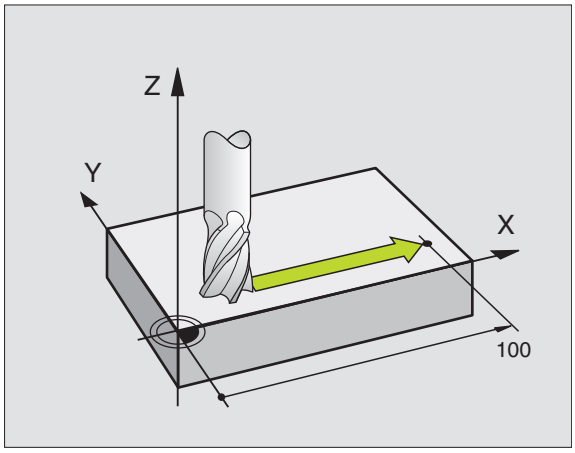
Программирование с помощью Q-параметров описано в главе 10.

6.2 Основы к функциям траектории

Программирование движения инструмента для обработки

Когда составляете программу обработки, программируете друг за другом функции траектории для отдельных элементов контура загатовки. Для этого вводите **координаты для конечных точек элементов контура** из размерного чертежа. На основании этих данных, данных инструмента и коррекции радиуса УЧПУ расчитывает действительную путь перемещения инструмента.

УЧПУ перемещает одновременно все направляющие, которые Вы программировали в програмном предложении функции траектории.



Движения параллельно к направляющим

Предложение программы содержит координатную данную: УЧПУ перемещает инструмент параллельно программированной оси станка.

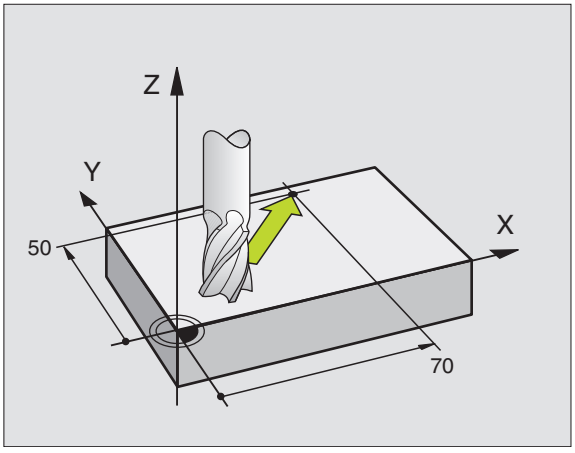
В зависимости от конструкции станка, при отработке движется или инструмент или стол машины с закреплённым инструментом. При программировании движения по траектории исходите принципиально из того, что инструмент перемещается.

Пример:

```
L X+100
```

L	Функция траектории “прямая”
X+100	Координаты конечной точки

Инструмент сохраняет Y- и Z-координаты и перемещается на позицию X=100. Смотри рисунок.



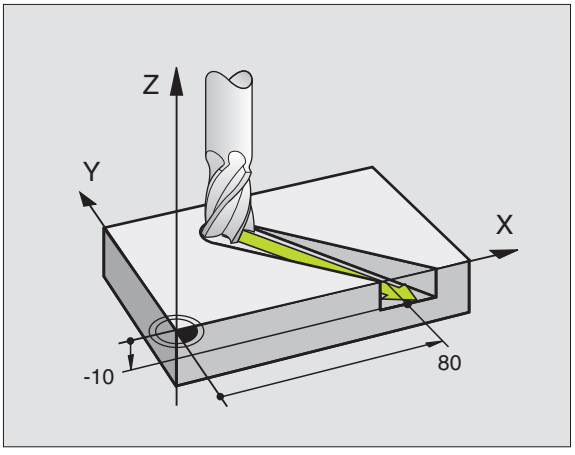
Движения на главных плоскостях

Кадр программы содержит две координатные данные: УЧПУ перемешает инструмент по программированной плоскости.

Пример:

```
L X+70 Y+50
```

Инструмент сохраняет Z-координату и перемещается на XY-плоскости на позицию X=70, Y=50. Смотри рисунок



Трёхмерное движение

Кадр программы содержит три координатные данные: УЧПУ перемещает инструмент пространственно на программированную позицию.

Пример:

```
L X+80 Y+0 Z-10
```

Ввод больше чем трёх координат

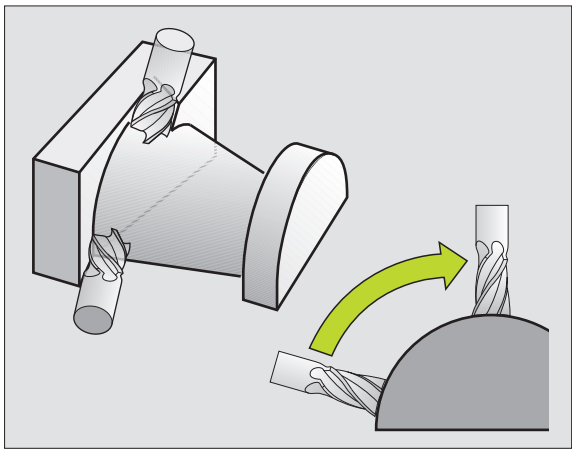
УЧПУ может управлять одновременно до 5 осями. (ПО-опция) В случае обработки с 5 осьями перемещаются на пример 3 линейные и 2 оси вращения одновременно.

Программа обработки для такой обработки поставляется обычно системой САПР и не может составляться на станке.

Пример:

```
L X+20 Y+10 Z+2 A+15 C+6 R0 F100 M3
```

Движение больше чем 3 осей не поддерживается графически УЧПУ.

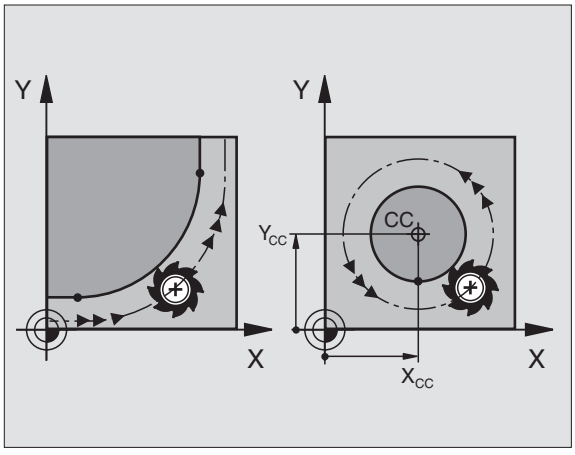


Окружности и дуги окружности

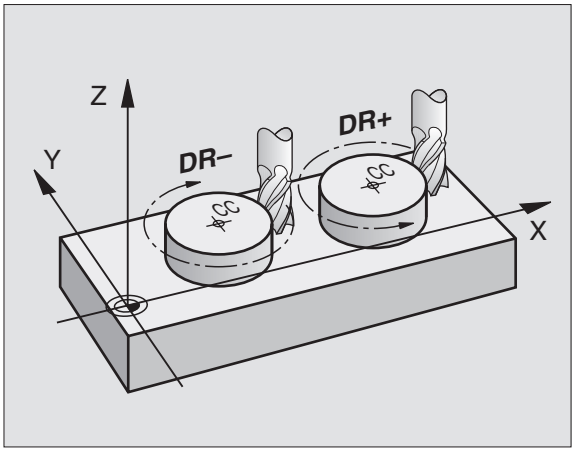
В случае круговых движений УЧПУ перемещает две оси станка одновременно: Инструмент перемещается относительно к загатовке по круговой траектории. Для круговых движений можете ввести центр окружности CC.

С помощью функций траектории для дуг окружности программируете круги на главных плоскостях: Главную плоскость следует определять при вызове инструмента TOOL CALL с установлением оси шпинделя:

Ось шпинделя	Главная плоскость
Z	**XY**, также UV, XV, UY
Y	**ZX**, также WU, ZU, WX
X	**YZ**, также VW, YW, VZ



Окружности, не лежащие параллельно к главной плоскости, программируете также с помощью функции “Наклонение плоскости обработки ”(смотри “ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ (цикл 19, ПО-опция 1)”, страница 483) или с помощью Q-параметров (смотри “Принцип действия и обзор функций”, страница 548).



Направление вращения DR при круговых движениях

Для круговых движений без тангенциального перехода к другим элементам контура введите направление вращения DR:

Вращение по часовой стрелке DR–
Вращение против часовой стрелки: DR+ DR+

Коррекция радиуса

Коррекция радиуса должна стоять в том предложении, с котором наезжаете первый элемент контура. Коррекция радиуса не может начинаться в предложении для круговой траектории. Программируйте его раньше в предложении прямых (смотри “Движения по траектории – прямоугольные координаты”, страница 220) или в предложении подвода (APPR-предложение, смотри “Наезд и отъезд от контура”, страница 211).

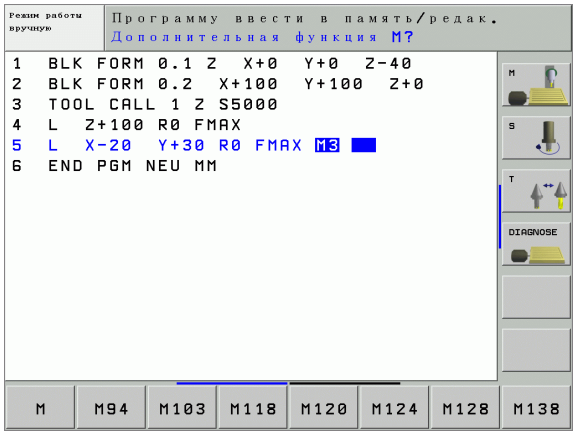
Предпозиционирование

Надо так предпозиционировать инструмент в начале программы обработки, чтобы исключить повреждение инструмента и загатовки.

Запишите предложения программы с помощью клавиши функции траектории.

Используя серые клавиши функции траектории открываете диалог открытым текстом. УЧПУ запрашивает друг за другом все данные и включает кадр программы в программу обработки.

Пример – программирование прямой.





Открыть диалог программирования: нпр.прямая

КООРДИНАТЫ ?



Ввести координаты конечной точки прямой, нпр. -20 по X

КООРДИНАТЫ ?



Ввести координаты конечной точки прямой, нпр. -30 по Y, нажимая клавишу ENT подтвердить

КОРР.РАД.: RL/RR/БЕЗ КОРР:?



Выбор коррекции радиуса: нпр. Нажать Softkey R0, инструмент перемещается без коррекции

ПОДАЧА F=? / F MAX = ENT ВВЕСТИ ПОДАЧУ И С КЛАВИШЕЙ ENT ПОТВЕРДИТЬ: НПР.

100 ENT Ввести подачу и потвердить клавишей ENT: нпр. 100 мм/мин. При INCH-программировании (дюймы) Ввод 100 соответствует подачи, величиной в 10 дюймов/мин

F MAX Переместить на ускоренном ходе Нажать Softkey FMAX или

F AUTO Перемещение с подачей, дефинированной в **TOOL CALL**-кадре: Нажать Softkey FAUTO

ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ФУНКЦИЯ M ?

3 ENT Ввести дополнительную функцию нпр. M3 и окончить диалог с помощью клавиши ENT

Строка в программе обработки

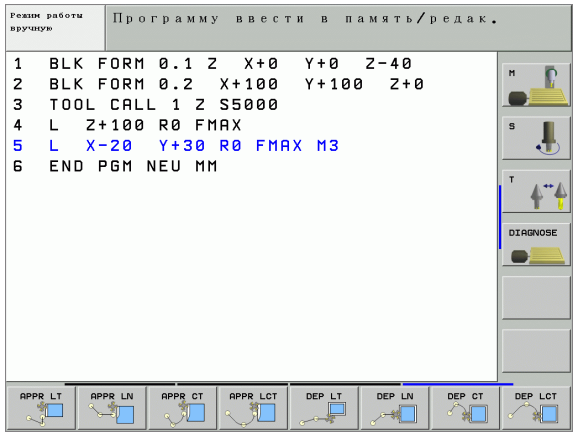
```
L X-20 Y+30 R0 FMAX M3
```

6.3 Наезд и отъезд от контура

Обзор Функции для наезда и покидания контура

Функции APPR (англ. approach = подъезд) и DEP (англ. departure = отъезд) активируются с помощью клавиши APPR/DEP. Затем можете выбирать следующие формы траектории через Softkeys:

Функция	Подвод	Отвод
Прямая с тангенциальным примыканием		
Прямая вертикально к точке контура		
Круговая траектория с тангенциальным примыканием		
Круговая траектория с тангенциальным примыканием к контуру, подвод и отвод к вспомогательной точке вне контура на тангенциально примыкающим участке прямой		

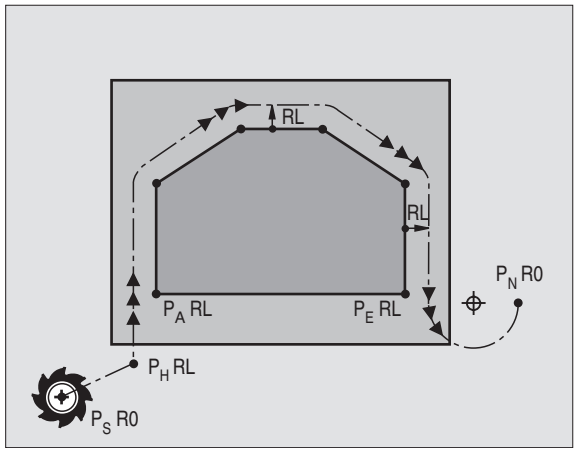


Наезд и отъезд от винтовой линии

При наезде и покидании винтовой линии (Helix) инструмент перемещается на удлинениии винтовой линии и примыкается таким образом по тангенциальной круговой траектории к контуру. Используйте для этого функцию APPR CT или DEP CT.

Важные положения при наезде и отъезде

- Точка старта P_S
  Эту позицию программируете прямо перед APPR-предложением. Ps лежит вне контура и наезжается без коррекции радиуса (R0).
- Вспомогательная точка P_H
  Наезд и отъезд ведёт в случае некоторых форм траектории через вспомогательную точку P_H, рассчитываемую УЧПУ из данных в APPR- и DEP-предложениях. УЧПУ перемещается от актуальной позиции к вспомогательной точке P_H с программированной в последнем подачей.
- Первая точка контура P_A и последняя точка контура P_E
  Первую точку контура P_A программируете в APPR-предложении, последнюю точку контура $_E$ с помощью любой функции траектории. Если APPR-предложение содержит также Z-координату, то УЧПУ перемещает сначала инструмент на плоскости обработки на P_H и там по оси инструмента на заданную глубину.



■ Конечная точка P_N
Позиция P_N лежит вне контура и возникает из данных в DEP-предложении. Если DEP-предложение содержит также Z-координату, УЧПУ перемещает инструмент сначала на плоскости обработки на P_H и там по оси инструмента на заданную высоту. Краткое обозначение

Короткое обозначение	Значение
APPR	англ. APPRoach = подъезд
DEP	англ. DEParture = отъезд
L	англ. Line = прямая
C	англ. Circle = круг, окружность
T	Тангенциально (постоянный, плавной переход
N	Нормаль (перпендикулярно)



При позиционировании от фактической позиции к вспомогательной точке P_H УЧПУ не проверяет возможности появления повреждений на программированном контуре. Проверьте это с помощью контрольной графики (тест)!

С помощью функций APPR LT, APPR LN и APPR CT ЧПУ перемещается от актуальной позиции к вспомогательной точке P_H с последней программированной подачей/скорым ходом. В случае функции APPR LCT ЧПУ перемещается на вспомогательную точку P_H с программированной в строке APPR подачей. Если до записи подвода не программировалась еще подача, УЧПУ выдает сообщение об ошибках.

Полярные координаты

Точки контура для следующих функций наезда/отъезда можете программировать также через полярные координаты:

- APPR LT превращается в APPR PLT
- APPR LN превращается в APPR PLN
- APPR CT превращается в APPR PCT
- APPR LCT превращается в APPR PLCT
- DEP LCT превращается в DEP PLCT

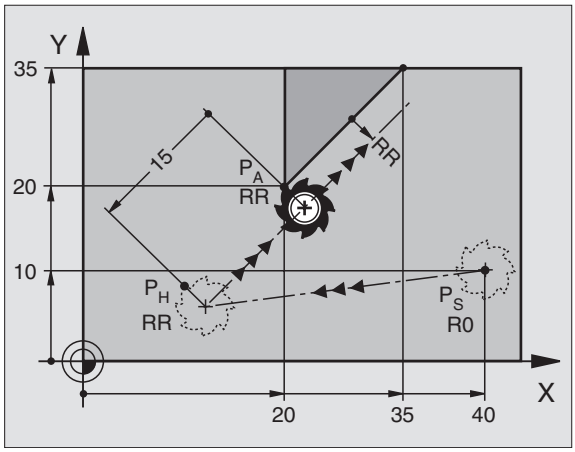
Нажмите для этого оранжевую клавишу, после того как вы избрали с помощью программируемой клавиши функцию подвода или отвода.

Коррекция радиуса

Коррекцию радиуса программируете вместе с первой точкой контура P_A в APPR-предложении. DEP-предложения снимают автоматически коррекцию радиуса !

Подвод без коррекции радиуса: Если программируется в APPR-кадре R0, то тогда УЧПУ перемещает инструмент как инструмент с R = 0 mm и коррекцией радиуса RR! Из-за этого установляется в случае функций APPR/DEP LN и APPR/DEP CT направление, в котором УЧПУ подводит инструмент к контуру и отводит от контура. Дополнительно следует в первом кадре перемещения после APPR программировать обе координаты плоскости обработки

Подвод к контуру по прямой с тангенциальным примыканием APPR LT



УЧПУ перемещает инструмент по прямой от точки старта P_S к вспомогательной точке P_H. Оттуда перемещает его к первой точке контура P_A тангенциально по прямой. Вспомогательная точка P_H лежит на расстоянии LEN к первой точке контура P_A.

- Любая функция траектории: Точку старта P_S наехать
- Открыть диалог с помощью клавиши APPR/DEP и Softkey APPR LT:

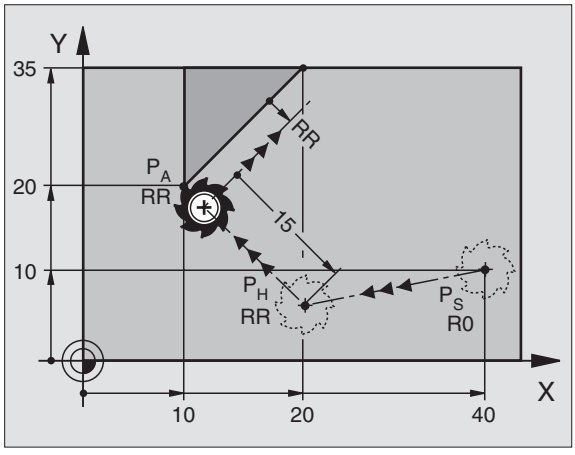


- Координаты первой точки контура P_A
- LEN: Расстояние к вспомогательной точке P_H к первой точке контура P_A
- Коррекция радиуса RR/RL для обработки

ЧУ-записи в качестве примера

7 L X+40 Y+10 RO FMAX M3	P_S подвод без коррекции радиуса
8 APPR LT X+20 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P_A с корр. радиуса RR RR, расстояние P_H от P_A: LEN=15
9 L Y+35 Y+35	Конечная точка первого элемента контура
10 L ...	Следующий элемент контура

Наезд по прямой перпендикулярно к первой точке контура: APPR LN



УЧПУ перемещает инструмент по прямой от точки старта P_S к вспомогательной точке P_H. Оттуда перемещает его к первой точке контура P_A вертикально по прямой. Вспомогательная точка P_H имеет расстояние LEN + радиус инструмента к первой точке контура P_A.

- Любая функция траектории: Точку старта P_S наехать
- Открыть диалог с помощью клавиши APPR/DEP и Softkey APPR LN:

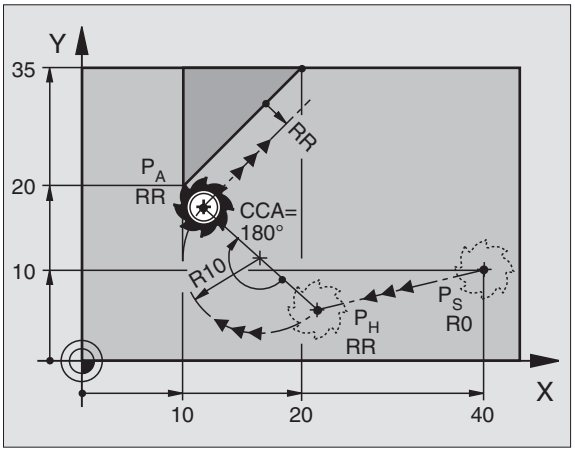


- Координаты первой точки контура P_A
- длина Расстояние вспомогательной точки P_H. LEN вводить всегда с положительным значением!
- Коррекция радиуса RR/RL для обработки

ЧУ-записи в качестве примера

7 L X+40 Y+10 RO FMAX M3	P_S подвод без коррекции радиуса
8 APPR LN X+10 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P_A с корр. радиуса RR RR
9 L X+20 Y+35	Конечная точка первого элемента контура
10 L ...	Следующий элемент контура

Подвод к контуру по круговой траектории с тангенциальным примыканием APPR CT



УЧПУ перемещает инструмент по прямой от точки старта P_S к вспомогательной точке P_H. Оттуда перемещает его по круговой траектории, переходящей тангенциально в первый элемент контура, к первой точке контура P_A.

Круговая траектория от P_H к P_A установлена на основании радиуса R и угла центра CCA. Направление круговой траектории возникает из протекания первого элемента контура.

- Любая функция траектории: Точку старта P_S наехать
- Открыть диалог с помощью клавиши APPR/DEP и Softkey APPR CT:

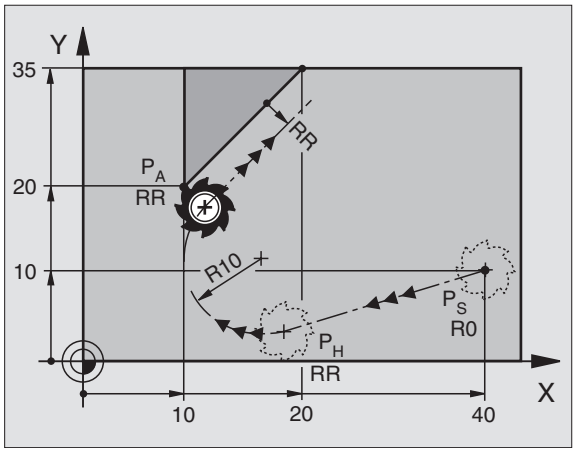


- Координаты первой точки контура P_A
- Радиус R круговой траектории
  - Наезд загатовки со стороны, определённой коррекцией радиуса: R ввести с положительным значением R ввести положительно
  - Наезд загатовки со стороны: R ввести с отрицательным значением
- Угол центра CCA круговой траектории
  - CCA ввести только с положительным значением
  - Максимальное значение ввода 360°
- Коррекция радиуса RR/RL для обработки

ЧУ-записи в качестве примера

7 L X+40 Y+10 RO FMAX M3	P_S подвод без коррекции радиуса
8 APPR CT X+10 Y+20 Z-10 CCA180 R+10 RR F100	P_A с корр. радиуса RR RR, радиус R=10
9 L X+20 Y+35	Конечная точка первого элемента контура
10 L ...	Следующий элемент контура

Наезд по круговой траектории с тангенциальным примыканием к контуру и отрезке прямой: APPR LCT



УЧПУ перемещает инструмент по прямой от точки старта P_S к вспомогательной точке P_H. Оттуда перемещает его по круговой траектории к первой точке контура P_A. Программированная в APPR-кадре подача действует.

Круговая траектория прилегает тангенциально так к прямой P_S – P_H как и к первому элементу контура. Таким образом она однозначно определена через радиус R.

- Любая функция траектории: Точку старта P_S наехать
- Открыть диалог с помощью клавиши APPR/DEP и Softkey APPR LCT

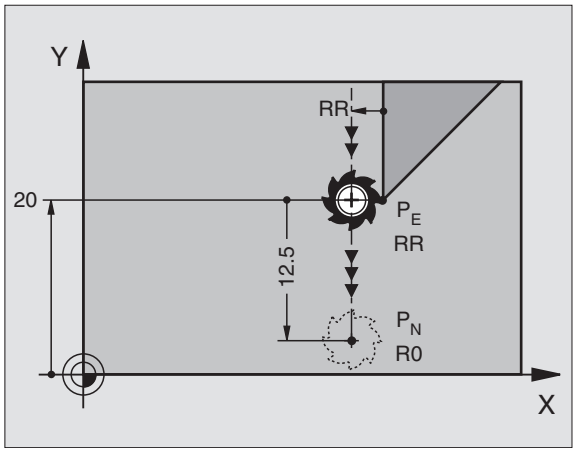


- Координаты первой точки контура P_A
- Радиус R круговой траектории. R ввести с положительным значением
- Коррекция радиуса RR/RL для обработки

ЧУ-записи в качестве примера

7 L X+40 Y+10 RO FMAX M3	P_S подвод без коррекции радиуса
8 APPR LCT X+10 Y+20 Z-10 R10 RR F100	P_A с корр. радиуса RR RR, радиус R=10
9 L X+20 Y+35	Конечная точка первого элемента контура
10 L ...	Следующий элемент контура

Отвод от контура по прямой с тангенциальным примыканием DEP LT



УЧПУ перемещает инструмент по прямой от последней точки контура P_E к конечной точке P_N. Прямая лежит на удлинении последнего элемента контура. P_N находится на расстоянии LEN от P_E.

- Программировать последний элемент контура с конечной точкой P_E и коррекцией радиуса
- Открыть диалог с помощью клавиши APPR/DEP и Softkey DEP LT

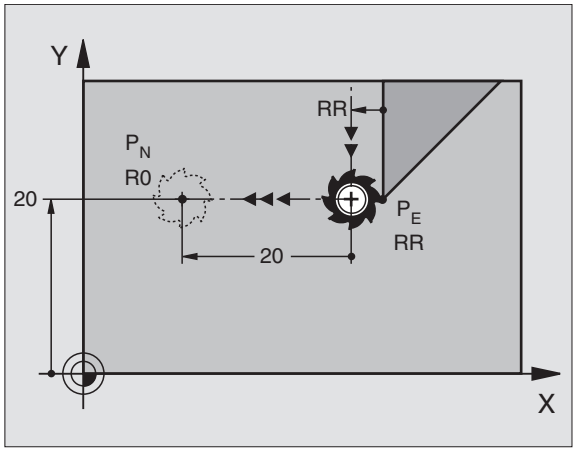


- LEN: Ввести расстояние конечной точки P_N от последнего элемента контура P_E

ЧУ-записи в качестве примера

23 L Y+20 RR F100	Последний элемент контура: P_E с коррекцией радиуса
24 DEP LT LEN12.5 F100	На LEN=12,5 mm отвод
25 L Z+100 FMAX M2	Z переместить свободно, прыжок назад, конец программы

Отвод по прямой перпендикулярно к первой точке контура: DEP LN



УЧПУ перемещает инструмент по прямой от последней точки контура P_E к конечной точке P_N. Прямая проходить вертикально от последней точки контура P_E. P_N лежит от P_E на расстоянии LEN + радиус инструмента.

- Программировать последний элемент контура с конечной точкой P_E и коррекцией радиуса
- Открыть диалог с помощью клавиши APPR/DEP и Softkey DEP LN:

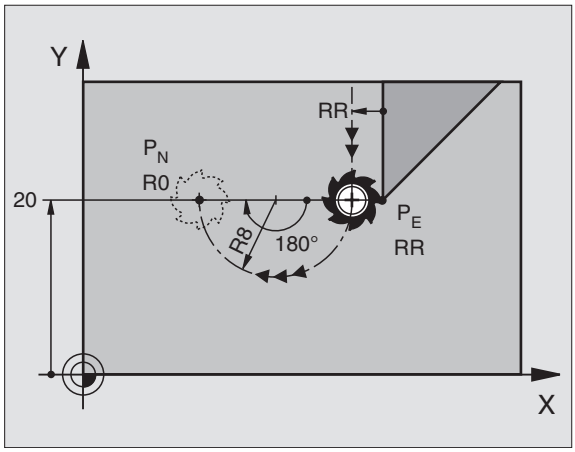


- LEN: Ввести координаты конечной точки P_N Внимание: LEN вводить с положительным значением!

ЧУ-записи в качестве примера

23 L Y+20 RR F100	Последний элемент контура: P_E с коррекцией радиуса
24 DEP LN LEN+20 F100	На LEN=20 mm отвод от контура по вертикали
25 L Z+100 FMAX M2	Z переместить свободно, прыжок назад, конец программы

Отвод от контура по круговой траектории с тангенциальным примыканием DEP CT



УЧПУ перемещает инструмент по круговой траектории от последней точки контура P_E к конечной точке P_N. Круговая траектория примыкает тангенциально к последнему элементу контура.

- Программировать последний элемент контура с конечной точкой P_E и коррекцией радиуса
- Открыть диалог с помощью клавиши APPR/DEP и Softkey DEP CT:

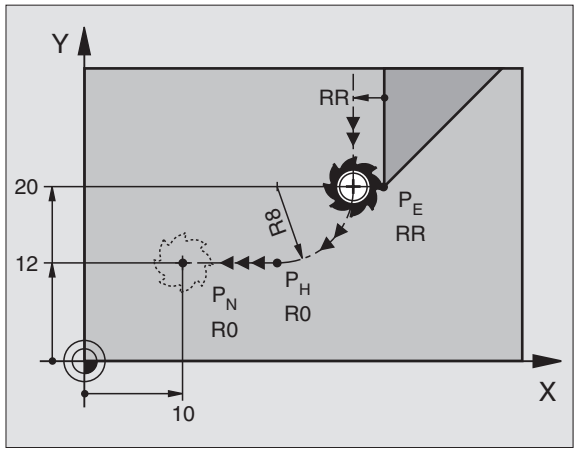


- Угол центра CCA круговой траектории
- Радиус R круговой траектории
  - Инструмент должен с той стороны покинуть загатовку, которая установлена коррекцией радиуса: R ввести положительно R ввести положительно
  - Инструмент должен с той **стороны** покинуть загатовку, которая установлена коррекцией радиуса: R ввести положительно: R ввести с отрицательным значением

ЧУ-записи в качестве примера

23 L Y+20 RR F100	Последний элемент контура: P_E с коррекцией радиуса
24 DEP CT CCA 180 R+8 F100	Угол центра=180°,
	Радиус круговой траектории=8 мм
25 L Z+100 FMAX M2	Z переместить свободно, прыжок назад, конец программы

Отвод по круговой траектории с тангенциальным примыканием к контуру и отрезку прямой: DEP LCT



УЧПУ перемещает инструмент по круговой траектории от последней точки контура P_E к вспомогательной точке P_H. Оттуда перемещает его по прямой к конечной точке P_N. Последний элемент контура и прямая от P_H – P_N имеют тангенциальные переходы с круговой траекторией. Таким образом круговая траектория однозначно определена через радиус R.

- Программировать последний элемент контура с конечной точкой P_E и коррекцией радиуса
- Открыть диалог с помощью клавиши APPR/DEP и Softkey DEP LCT:



- Ввести координаты конечной точки P_N
- Радиус R круговой траектории. R ввести положительно

ЧУ-записи в качестве примера

23 L Y+20 RR F100	Последний элемент контура: P_E с коррекцией радиуса
24 DEP LCT X+10 Y+12 R+8 F100	Координаты P_N, радиус круговой траектории= 10 мм
25 L Z+100 FMAX M2	Z переместить свободно, прыжок назад, конец программы

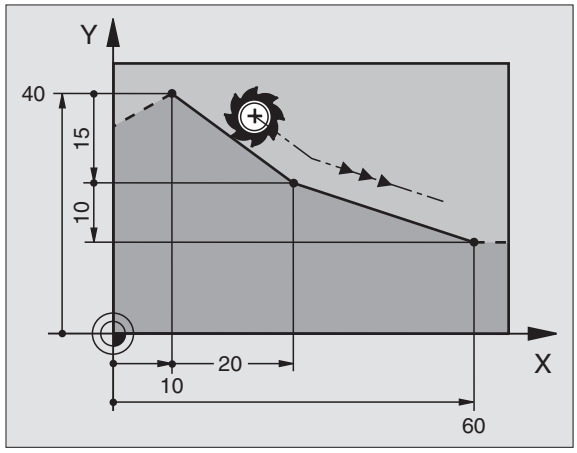
6.4 Движения по траектории – прямоугольные координаты

Обзор функций траектории

Функция	Функциональная клавиша траектории	Движение инструмента	Требуемые вводимые данные	на странице
Прямая **L** (англ.): Line		Прямая	Координаты конечной точки прямой	странице 221
Фаска **CHF** (англ.): **CH**при**F**er		Фаска между двумя прямыми	Длина фаски	странице 222
Центр окружности **CC**; (англ.): Circle Center		Без	Координаты центра окружности или полюса	странице 224
Дуга окружности **C** (англ.): **C**ircle		Круговая траектория вокруг центра окружности CC к конечной точке дуги окружности	Координаты конечной точки окружности, направление вращения	странице 225
Дуга окружности **CR** (англ.): **C**ircle by **R**adius		Круговая траектория с определённым радиусом	Координаты конечной точки окружности, направление вращения	странице 226
Дуга окружности **CT** (англ.): **C**ircle **T**angential		Круговая траектория с тангенциальным примыканием к предыдущему и последующему элементу контура	Координаты конечной точки окружности	странице 227
Скругление углов **RND** (англ.): **R**ou**ND**ing of Corner		Круговая траектория с тангенциальным примыканием к предыдущему и последующему элементу контура	Радиус угла R	странице 223
Свободное программирование контура **СК (нем.FK)**		Прямая или круговая траектория с любым примыканием к предыдущему элементу контура	смотри “Движение по траектории – Свободное программирование контура СК”, страница 241	странице 241

Прямая L

УЧПУ перемещает инструмент по прямой от своей актуальной позиции к последней точке прямой. Точка старта является конечной точкой предыдущего кадра.





- **Координаты** конечной точки прямой, если требуется:s
- **Коррекция радиуса RL/RR/R0**
- **Подача F**
- **Дополнительная функция M**

ЧУ-записи в качестве примера

```
7 L X+10 Y+40 RL F200 M3
8 L IX+20 IY-15
9 L X+60 IY-10
```

Перенос фактической позиции

Предложение прямой (L-запись) можете генерировать также с помощью клавиши „ПРИЕМ ФАКТИЧЕСКОЙ ПОЗИЦИИ”:

- переместите инструмент в режиме работы Ручное управление на позицию, которую хотите перенести
- переключить индикацию экрана на Программу ввести в память/ редактирование
- Выбор предложения программы, за которым должно быть вставлено L-предложение



- клавишу „ПРИНЯТЬ ФАКТ-ПОЛОЖЕНИЕ“ нажать: УЧПУ состовляет L-предложение с координатами факт-положения



Количество осей, сохраняемых УЧПУ в L-записи, установливаете через MOD-функцию (смотри “Выбор MOD-функции”, страница 622).

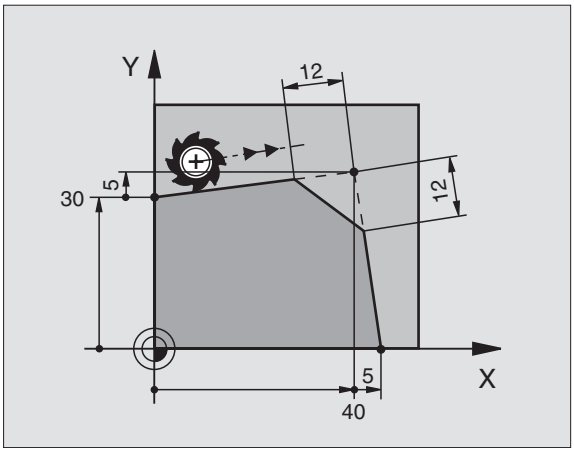
Включить фаску CHF между двумя прямыми

На углах контура, возникающий из пересечения двух прямых, можете выполнить фаску.

- В предложениях прямых перед и после CHF-предложения программируете обе координаты плоскости, на которой выполняется фаска
- Коррекция радиуса перед и после CHF-предложения должна оставаться той же самой
- Фаска должна выполнятся с помощью актуального инструмента

CHF

- **Участок фаски**: Положение фаски, если требуется:
- **Подача F** воздействует только в предложении CHF)



ЧУ-записи в качестве примера

```
7 L X+0 Y+30 RL F300 M3
8 L X+40 IY+5
9 CHF 12 F250
10 L IX+5 Y+0
```

Не начинать контура с помощью CHF-записи.

Фаска выполняется только на плоскости обработки.

Отрезанная фазкой угловая точка не наезжается.

Программированная в CHF-записи подача воздействует только в этой CHF-записи. Потом действует снова программированная перед CHF-записью подача.

Скругление углов RND

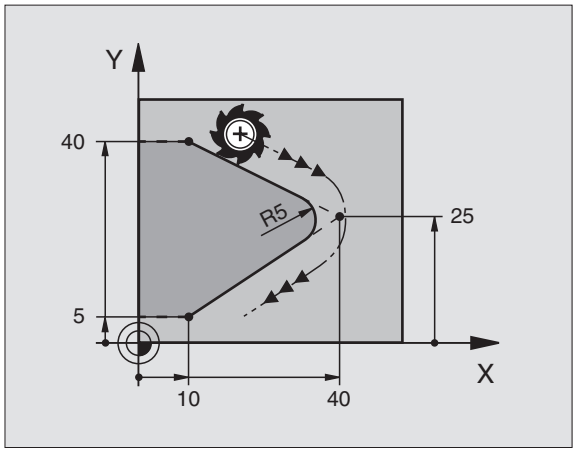
Функция RND закругляет углы контура.

Инструмент перемещается по круговой траектории, примыкающей тангенциально так к предыдущему как и последующему элементу контура.

Окружность закругления должно выполняться с помощью вызванного инструмента.



- **Радиус закругления**: Радиус дуги окружности, если требуется:
- **Подача F** (воздействует только в RND-предложении)



ЧУ-записи в качестве примера

```
5 L X+10 Y+40 RL F300 M3
6 L X+40 Y+25
7 RND R5 F100
8 L X+10 Y+5
```

Предыдущий и последующий элемент контура должен содержать обе координаты плоскости, на которой производится скругление углов. Если обрабатываете контур без коррекции радиуса инструмента, то Вы должны программировать обе координаты плоскости обработки.

Угловая точка не наезжается.

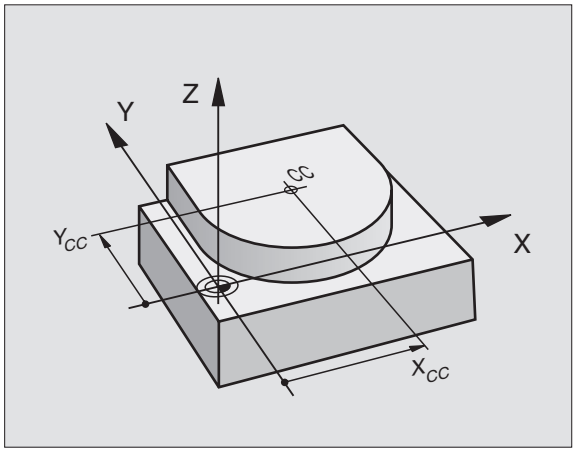
Программированная в RND-записи подача действует только в этой RND-записи. Потом действует снова программированная перед RND-записью подача.

RND-запись можно использовать также для мягково подвода к контуру, если не должны применяться APPR-функции.

Центр окружности CC

Установите центр окружности для круговых траекторий, программированных Вами с помощью клавиши C (круговая траектория C). Для этого

- введите прямоугольные координаты центра окружности или
- перенесите в последнем программируемую позицию или
- перенесите координаты с помощью клавиши „ПРИЕМ ФАКТИЧЕСКОЙ ПОЗИЦИИ”



CC

▶ **Координаты** CC: Ввод координат для центра окружности или
принять программированное в последнюю очередь положение: Без ввода координат

ЧУ-записи в качестве примера

```
5 CC X+25 Y+25
```

или

```
10 L X+25 Y+25
11 CC
```

Строки программы 10 и 11 не относятся к рисунку.

Действительность

Центр окружности остаётся так долго установленным, пока Вы не программируете нового центра окружности. Можете назначать центр окружности также для вспомогательных осей U, V и W.

Ввести центр окружности CC инкрементно

Инкрементно введена координата для центра окружности относится всегда к программированной в последнюю очередь позиции инструмента.

С помощью CC обозначаем положение как центр окружности. Инструмент не перемещается на эту позицию.

Центр окружности является одновременно полюсом для полярных координат.

Круговая траектория C вокруг центра окружности CC

Определите сначала центр окружности CC, еще перед программированием круговой траектории C. Программированная в последнюю очередь позиция инструмента перед C-кадром является точкой старта круговой траектории.

▶ Переместите инструмент на точку старта круговой траектории



▶ **Координаты** центра окружности

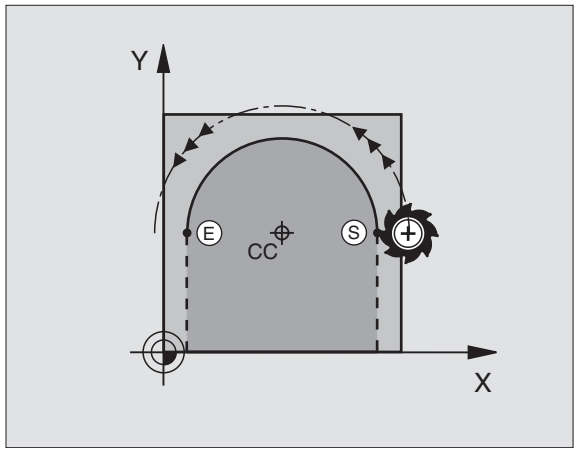


▶ **Координаты** конечной точки дуги окружности

▶ **Направление вращения DR, если требуется:**

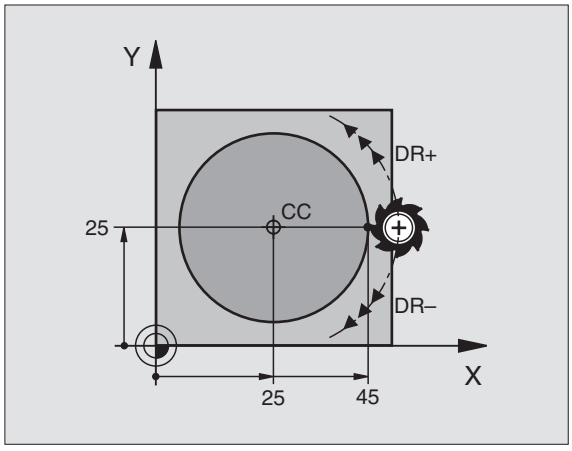
▶ **Подача F**

▶ **Дополнительная функция M**



ЧУ-записи в качестве примера

```
5 CC X+25 Y+25
6 L X+45 Y+25 RR F200 M3
7 C X+45 Y+25 DR+
```



круг

Программируйте для конечной точки те же самые координаты как для точки старта.

Начальная и конечная точки движения по окружности должны лежать на круговой траектории.

Допуск при вводе: до 0.016 мм (через MP7431 выбираемый)

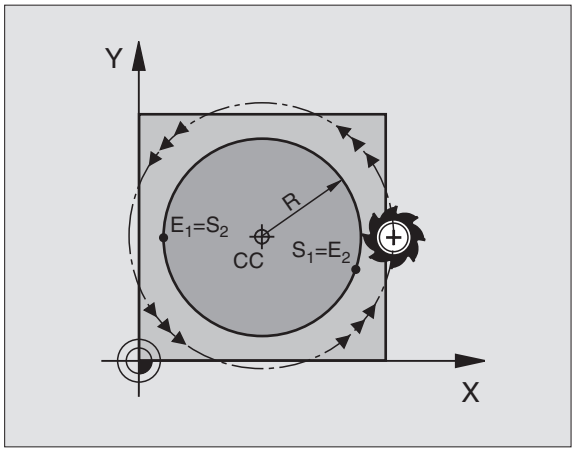
Самая малейшая окружности, по которой сможет перемещаться УЧПУ: 0.0016 µм.

Круговая траектория CR с определённым радиусом

Инструмент перемещается по круговой траектории с радиусом R.



- **Координаты** конечной точки дуги окружности
- **Радиус R**
  Внимание: Знак числа определяет величину дуги окружности !
- **Направление вращения DR**
  Внимание: Знак числа определяет вогнутый или выпуклый изгиб! Если требуется:
- **Дополнительная функция M**
- **Подача F**



круг

Для круга программиурете два CR-предложения друг за другом:

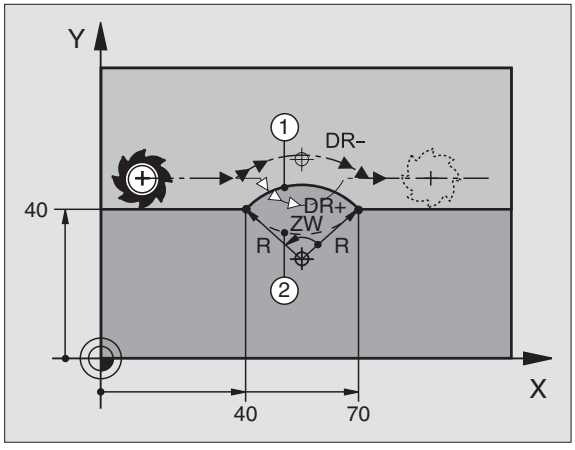
Конечная точка полукруга является точкой старта втрого. Конечная точка второго полукруга является точкой старта первого.

Центральный угол CCA и радиус дуги окружности R

Точка старта и конечная точка на контуре могут соединятся с помощью четырёх разных дуг окружности с тем же самым радиусом:

Дуг окружности поменьше: CCA<180°
Радиус имеет положительный знак числа R>0

Дуг окружности побольше: CCA>180°
Радиус имеет отрицательный знак числа R<0



Через направление вращения установливаете, как изгибается дуга окружности, вверх (выпуклый) или внутрь (вогнутый):

Выпуклая: Направление вращения DR– (с коррекцией радиуса RL)

Вогнутая: Направление вращения DR– (с коррекцией радиуса RL)

ЧУ-записи в качестве примера

```
10 L X+40 Y+40 RL F200 M3
11 CR X+70 Y+40 R+20 DR- (ДУГА 1)
```

или

```
11 CR X+70 Y+40 R+20 DR+ (ДУГА 2)
```

или

```
11 CR X+70 Y+40 R-20 DR- (ДУГА 3)
```

или

```
11 CR X+70 Y+40 R-20 DR+ (ДУГА 4)
```

Расстояние начальной точки от конечной точки диаметра окружности не может превышать диаметра окружности.

Максимальный радиус составляет 99,9999 м.

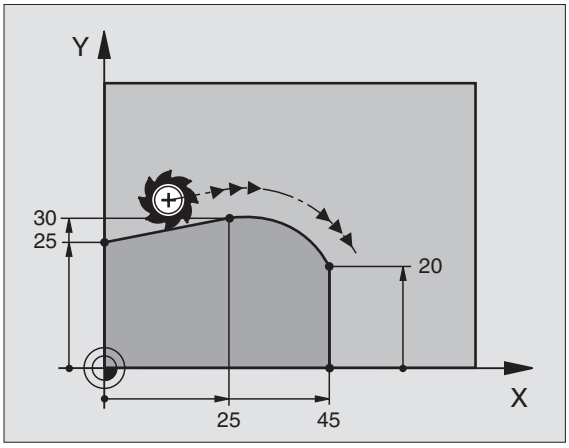
Оси вращения A, B и C получают вспомогание.

Круговая траектория CT с тангенциальным примыканием

Инструмент перемещается по дуге окружности, примыкающей тангенциально к в последнем программированному элементу контура.

Переход является “тангенциальным”, если в точке пересечения элементов контура не возникает точка изгиба или уговая точка, значит элементы контура переходят друг в друга непрерывно.

Элемент контура, к которому прилегает тангенциально дуга окружности, программируете непосредственно перед CT-предложением. Для этого требуется как минимум двух предложений позиционирования



CT

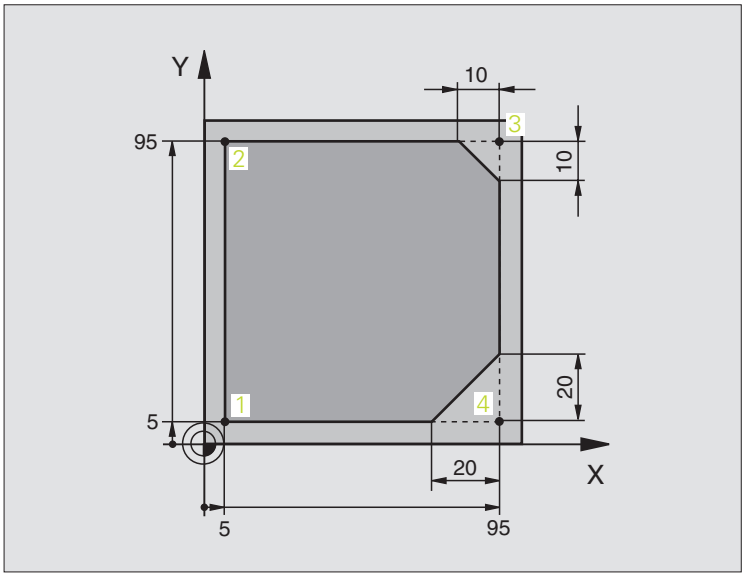
- **Координаты** конечной точки дуги окружности, если требуется:
- **Подача F**
- **Дополнительная функция M**

ЧУ-записи в качестве примера

```
7 L X+0 Y+25 RL F300 M3
8 L X+25 Y+30
9 CT X+45 Y+20
10 L Y+0
```

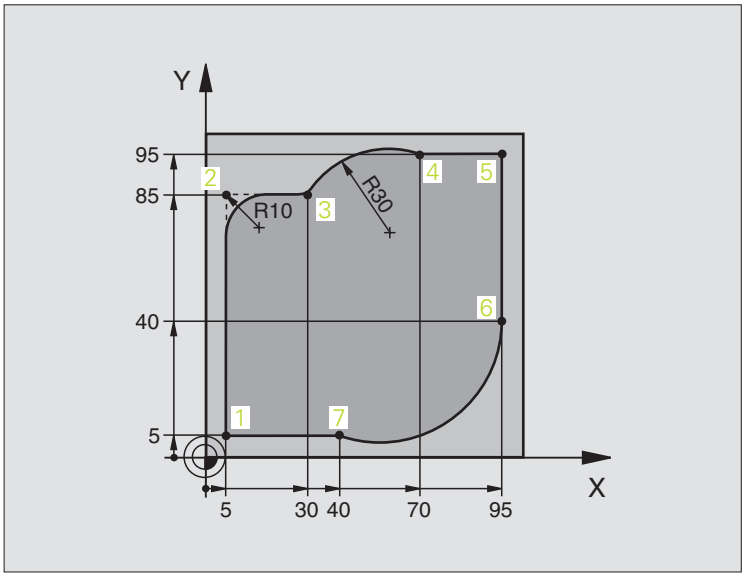
CT-запись и программированный раньше элемент контура должны содержать обе координаты плоскости, на которой выполняется дуга окружности !

Пример: движения прямых и фаски картезиански



0 BEGIN PGM LINEAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция загатовки для графического моделирования обработки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Дефиниция инструмента в программе
4 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента с осью шпинделя и частотой вращения шпинделя
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободное перемещение инструмента по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX
6 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Предпозиционирование инструмента
7 L Z-5 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки с подачей F = 1000 мм/мин
8 APPR LT X+5 X+5 LEN10 RL F300	Наезд контура в точке 1 по прямой с
	тагенциальным примыканием
9 L Y+95	Наезд точки 2
10 L X+95	Точка 3: первая прямая для угла 3
11 CHF 10	Программировать фаску длиной 10 мм
12 L Y+5	Точка 4: Точка 4: вторая прямая для угла 3, первая прямая для угла 4
13 CHF 20	Программировать фаску длиной 20 мм
14 L X+5	Наезд последней точки контура 1, вторая прямая для угла 4
15 DEP LT LEN10 F1000	Отвод от контура по прямой с тангенциальным примыканием
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
17 END PGM LINEAR MM	

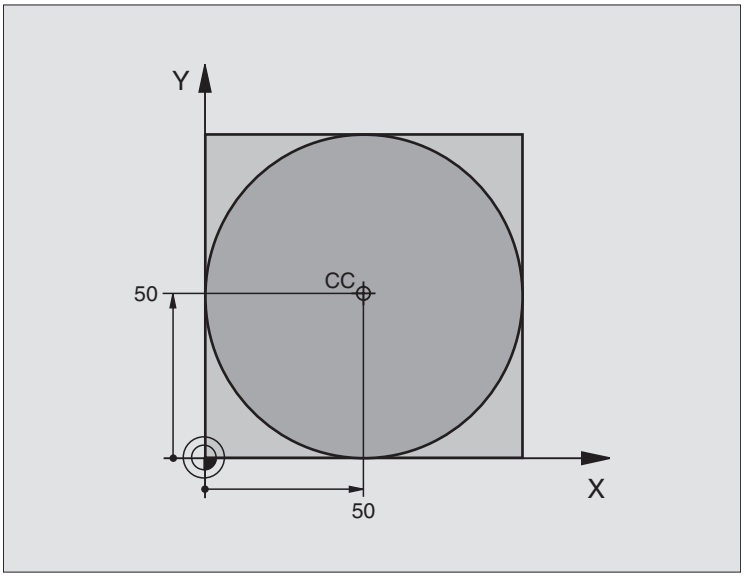
Пример: Движение круговое декартово



0 BEGIN PGM CIRCULAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция загатовки для графического моделирования обработки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Дефиниция инструмента в программе
4 TOOL CALL 1 Z X4000	Вызов инструмента с осью шпинделя и частотой вращения шпинделя
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободное перемещение инструмента по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX
6 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Предпозиционирование инструмента
7 L Z-5 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки с подачей F = 1000 мм/мин
8 APPR LCT X+5 Y+5 R5 RL F300	Наезд контура в точке 1 по круговой траектории с
	тагенциальным примыканием
9 L X+5 Y+85	Точка 2: первая прямая для угла 2
10 RND R10 F150	Включить радиус с R = 10 мм, подача: 150 мм/мин
11 L X+30 Y+85	Наезд точки 3: Точка старта окружности с CR
12 CR X+70 Y+95 R+30 DR-	Наезд точки 4: Конечная точка окружности с CR, радиус 30 мм
13 L X+95	Наезд точки 5
14 L X+95 Y+40	Наезд точки 6
15 CT X+40 Y+5	Наезд точки 7: Конечная точка окружности, дуга окружности с тангенциаль-ным примыканием к точке 6, УЧПУ расчитывает радиус самостоятельно

16 L X+5	Наезд последней точки контура 1
17 DEP LCT X-20 Y-20 R5 F1000	Отвод от контура по круговой траектории с тангенциальным примыканием
18 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
19 END PGM CIRCULAR MM	

Пример: Круг декартово



0 BEGIN PGM C-CC MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+12,5	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S3150	Вызов инструмента
5 CC X+50 Y+50	Определение центра окружности
6 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
7 L X-40 Y+50 R0 FMAX	Предпозиционирование инструмента
8 L Z-5 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки
9 APPR LCT X+0 Y+50 R5 RL F300	Наезд начальной точки круга по круговой траектории с тангенциальным
	примыканием
10 C X+0 DR-	Наезд конечной точки окружности (=начальная точка окружности)
11 DEP LCT X-40 Y+50 R5 F1000	Отвод от контура по круговой траектории с тангенциальным
	примыканием
12 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
13 END PGM C-CC MM	

6.5 Движения по траектории – полярные координаты

Обзор

С помощью полярных координат установливете позицию через угол PA и расстояние PR к определённому раньше полюсу CC (смотри “Основы”, страница 241).

Полярные координаты применяете преимущественно в случае:

- позиций на дугах окружности
- чертежей загатовок с данными угла,нпр при окружностях отверстий

Обзор функции траектории с полярными координатами

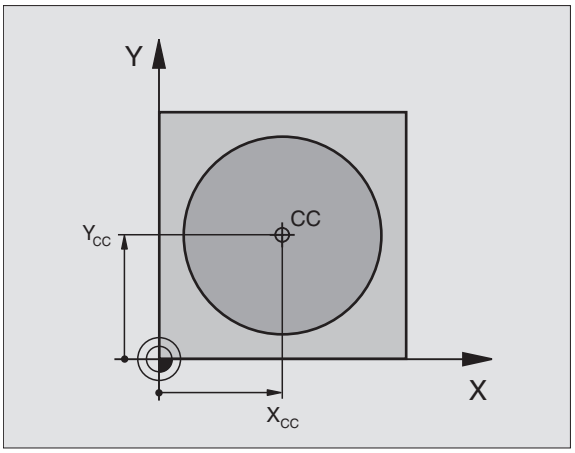
Функция	Функциональная клавиша траектории	Движение инструмента	Требуемые вводимые данные	на странице
Прямая **LP**	L + P	Прямая	Полярный радиус, полярный угол конечной точки прямой	странице 234
Дуга окружности **CP**	C + P	Круговая траектория вокруг центра окружности / полюс CC к конечной точке дуги окружности	Полярный угол конечной точки окружности, направление вращения	странице 234
Дуга окружности **CTP**	CT + P	Круговая траектория с тангенциальным примыканием к предыдущему элементу контура	Полярный радиус, полярный угол конечной точки окружности	странице 235
Винтовая линия (Helix)	C + P	Суперпозиция круговой траектории с прямой	Полярный радиус, полярный угол конечной точки окружности, координата конечной точки на оси инструментов	странице 236

Начало полярных координат: Полюс CC

Полюс CC можете назначить в любом месте в программе обработки, до момента ввода позиций с помощью полярных координат. При назначении полюса Вам надо поступать как при программировании центра окружности CC.



- **Координаты** CC: Ввод прямоугольных координат для полюса или
  принять программированное в последнюю очередь положение: Без ввода координат
  Установить полюс CC, до программирования полярных координат. Программировать полюс CC только с помощью прямоугольных координат. Полюс CC так долго действителен, пока не определите нового полюса CC.

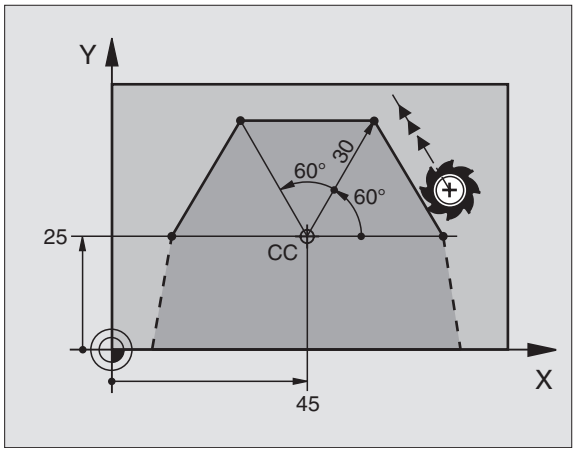


ЧУ-записи в качестве примера

```
12 CC X+45 Y+25
```

Прямая LP

Инструмент перемещается по прямой от своей актуальной позиции к конечной точке прямой. Точка старта является конечной точкой предыдущего кадра.






- **Полярные координаты-радиус PR**: Ввод расстояния конечной точки прямой от полюса CC
- **Полярные координаты-угол PA**: Положение угла конечной точки прямой между –360° и +360°

Знак числа PA установлен базовой осью угла:

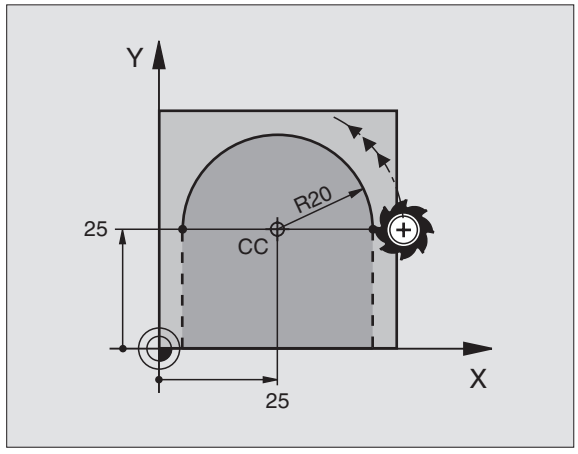
- Угол между базовой осью угла и PR против часовой стрелки: PA>0
- Угол между базовой осью угла и PR по часовой стрелки: PA<0

ЧУ-записи в качестве примера

```
12 CC X+45 Y+25
13 LP PR+30 PA+0 RR F300 M3
14 LP PA+60
15 LP IPA+60
16 LP PA+180
```

Круговая траектория CP вокруг полюса CC

Радиус с полярными координатами PR является одновременно радиусом дуги окружности. PR установлен через расстояние точки старта к полюсу CC. Программированная в последнюю очередь позиция инструмента перед CP-кадром является точкой старта круговой траектории.






- **Полярные координаты-угол PA**: Положение угла конечной точки круговой траектории между -5400° и +5400°
- **Направление вращения DR**

ЧУ-записи в качестве примера

```
18 CC X+25 Y+25
19 LP PR+20 PA+0 RR F250 M3
20 CP PA+180 DR+
```



В случае инкрементных координат ввести тот же самый знак числа для DR PA.

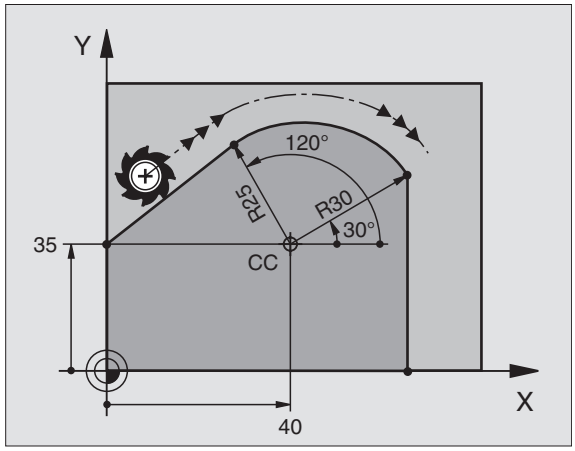


Круговая траектория CTP с тангенциальным примыканием

Инструмент перемещается по круговой траектории, примыкающей тангенциально к предыдущему элементу контура.

CT P

- **Полярные координаты-радиус PR**: Расстояние конечной точки круговой траектории от полюса CC
- **Полярные координаты-угол PA**: Угловое положение конечной точки круговой траектории

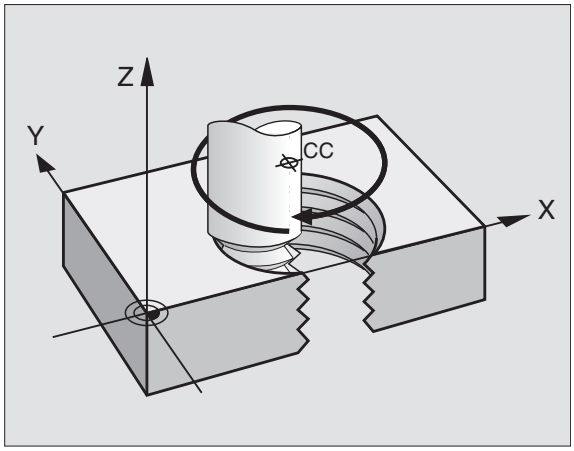


ЧУ-записи в качестве примера

```
12 CC X+40 Y+35
13 L X+0 Y+35 RL F250 M3
14 LP PR+25 PA+120
15 CTP PR+30 PA+30
16 L Y+0
```

Полюс CC **не** является центром окружности контура!

Винтовая линия (Helix)



Винтовая линия возникает из суперпозиции кругового движения и пробегающего вертикально к нему движения прямой. Круговую траекторию программируете на главной поверхности.

Движения по траектории для винтовой линии можете программировать только с полярными координатами.

Применение

- Внутренная и наружная резьба большого диаметра
- Смазочные канавки

Расчёт винтовой линии

Для программирования Вам требуются инкрементные данные общего угла, под которым инструмент перемещается по винтовой линии и общей высоты винтовой линии.

Для расчёьа в направлении фрезерования снизу вверх действует:

Количество витков n	Витки резьбы + переполнение витков в Начало и конец резьбы
Общая высота h	Шаг резьбы P x количество витков n
Инкрементный общий угол IPA	Количество витков x 360° + угол для начала резьбы + угол для переполнения витков
Начальная координата Z	Шаг резьбы P x (витки резьбы + переполнение резьбы в начале резьбы)

Форма винтовой линии

Таблица указывает соотношение рабочего направления, направления вращения и коррекции радиуса для определённых форм траектории.

Внутреняя резьба	Направлениеобработки	Направление вращения	Коррекциярадиуса
правая	Z+	DR+	RL
левая	Z+	DR–	RR
правая	Z–	DR–	RR
левая	Z–	DR+	RL

Наружная (внешняя) резьба			
правая	Z+	DR+	RR
левая	Z+	DR–	RL
правая	Z–	DR–	RL
левая	Z–	DR+	RR

Программирование винтовой линии

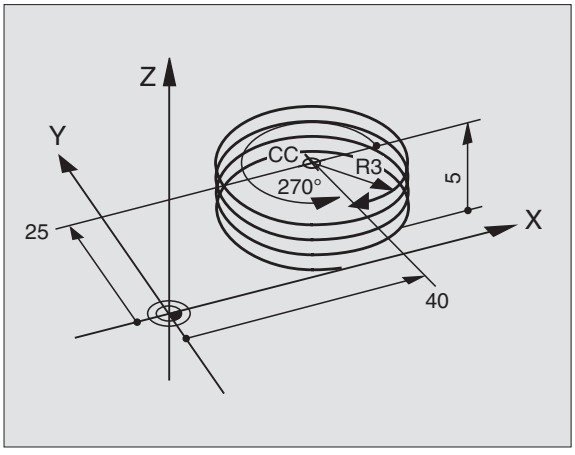
Введите направление вращения DR и инкрементный общий угол IPA с тем самым знаком числа, а то инструмент может перемещаться по неправильной траектории.

Для общего угла IPA можно ввести значение от –5400° до +5400°. Если резьба имеет больше 15 витков, то программируйте винтовую линию в повторении части программы (смотри “Повторения части программы”, страница 534)

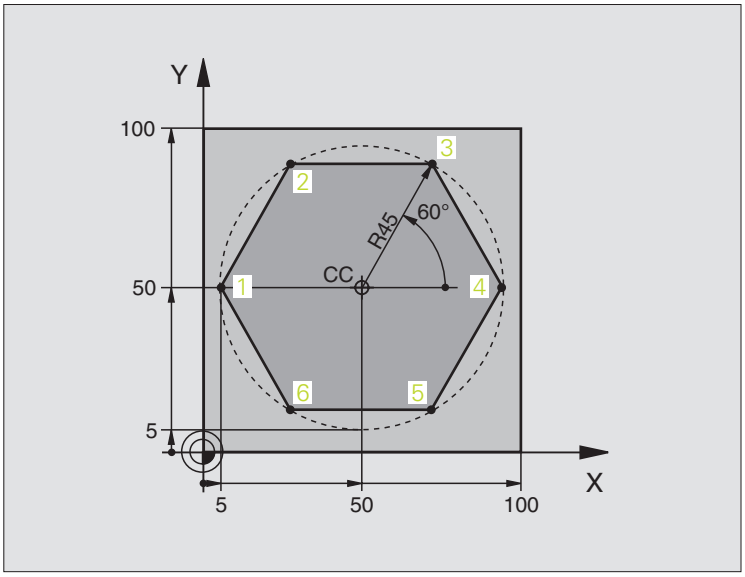
- **Полярные координаты-угол**: Ввести инкрементно общий угол, под которым инструмент перемещается по винтовой линии. **После ввода угла выбираете ось инструмента с помощью клавиши выбора оси.**
- **Координату** для высоты винтовой линии ввести с помощью инкрементных значений
- **Направление вращения DR**
  Винтовая линия по часовой стрелке: DR–
  Винтовая линия против часовой стрелки: DR+

ЧУ-записи в качестве примера: Резьба M6 x 1 мм с 5 витками резьбы

```
12 CC X+40 Y+25
13 L Z+0 F100 M3
14 LP PR+3 PA+270 RL F50
15 CP IPA-1800 IZ+5 DR-
```

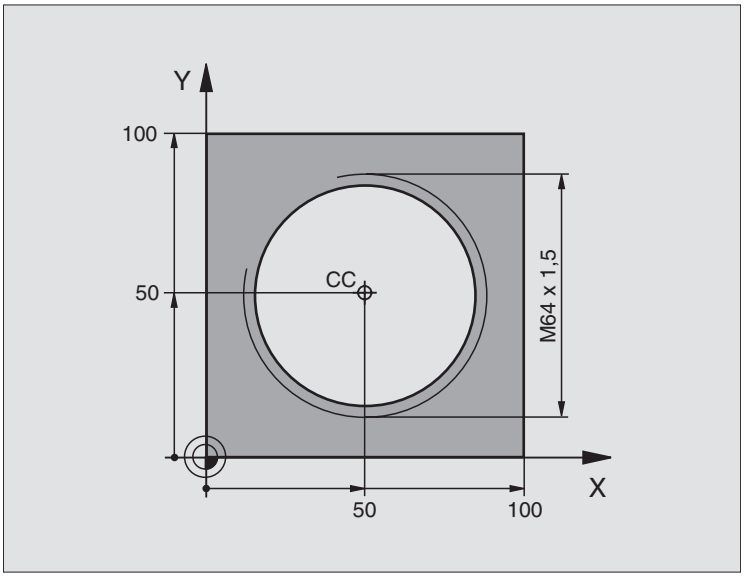


Пример: Движение по прямой полярно



0 BEGIN PGM LINEARPO MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+7,5	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента
5 CC X+50 Y+50	Определение опорной точки для полярных координат
6 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
7 LP PR+60 PA+180 R0 FMAX	Предпозиционирование инструмента
8 L Z-5 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки
9 APPR PLCT PR+45 PA+180 R5 RL F250	Наезд контура в точке 1 по окружности с
	тагенциальным примыканием
10 LP PA+120	Наезд точки 2
11 LP PA+60	Наезд точки 3
12 LP PA+0	Наезд точки 4
13 LP PA-60	Наезд точки 5
14 LP PA-120	Наезд точки 6
15 LP PA+180	Наезд точки 1
16 DEP PLCT PR+60 PA+180 R5 F1000	Отвод от контура по окружности с тангенциальным примыканием
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
18 END PGM LINEARPO MM	

Пример: Helix



0 BEGIN PGM HELIX MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+5	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S1400	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 L X+50 Y+50 R0 FMAX	Предпозиционирование инструмента
7 CC	Приём последней программированной позиции в качестве полюса
8 L Z-12,75 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки
9 APPR PCT PR+32 PA-182 CCA180 R+2 RL F100	Наезд контура по окружности с тангенциальным примыканием
10 CP IPA+3240 IZ+13.5 DR+ F200	Проезд Helix
11 DEP CT CCA180 R+2	Отвод от контура по окружности с тангенциальным примыканием
12 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
13 END PGM HELIX MM	

Если Вы должны выполнять больше 16 витков:

...	
8 L Z-12.75 R0 F1000	

9 APPR PCT PR+32 PA-180 CCA180 R+2 RL F100	
10 LBL 1	Начало повторения части программы
11 CP IPA+360 IZ+1.5 DR+ F200	Ввести шаг резьбы непосредственно как IZ-значение
12 CALL LBL 1 REP 24	Количество повторений (проходов)
13 DEP CT CCA180 R+2	
...	

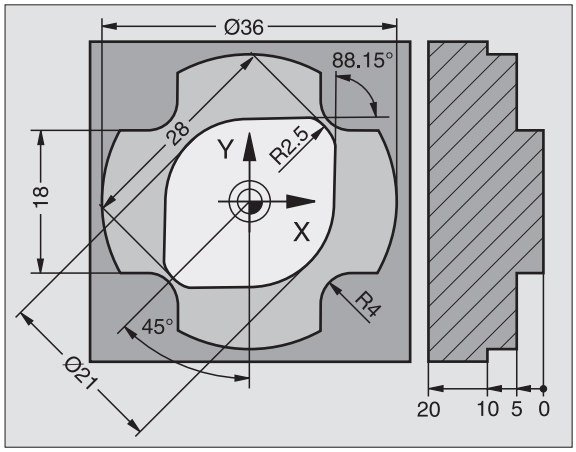
6.6 Движение по траектории – Свободное программирование контура СК

Основы

Чертежы загатовок, не содержащие требуемых ЧУ размеров, имеют часто данные о координатах, которых не можете ввести через серые клавиши диалога. И так могут нпр.

- известные координаты лежать на элементе контура или близко него,
- координаты относятся к другому элементу контура или
- Данные о направлении и данные протекания контура быть известными.

Такие данные программируете непосредственно с помощью Свободного программирования контура СК. УЧПУ рассчитывает контур на основании известных данных и поддерживает диалог программирования с помощью интерактивной СК-графики. Рисунок справа вверху показывает проставление размеров, самых простых для ввода через СК-программирование.



Обратите внимание на следующие условия для СК-программирования

Элементы контура можете программировать с помощью Свободного Программирования Контура только на плоскости обработки. Плоскость обработки установливаете в первом BLK-FORM-предложении программы обработки.

Введите для каждого элемента контура все имеющиеся в распоряжении данные. Программируйте пожалуйста данные также в тех предложениях, которые не изменяются: Не программированные данные считаются неизвестными!

Q-параметры допускаются во всех СК-элементах, кроме элементов с относительными базами (нпр. RX или RAN), то есть элементов относящихся к другим ЧУ-предложениям.

Если смешиваете в программе обычное и Свободное программирование контура, то каждый фрагмент СК должен быть однозначно определённым.

УЧПУ требует жёстко установленной точки, на основании которой проводятся расчёты. Непосредственно перед фрагментом СК программируете с помощью серых клавишей позицию, содержащую обе координаты плоскости обработки. В этом предложении не программируете Q-параметров.

Если первое предложение в СК-фрагменте является FCT- или FLT-записью, то Вы должны до этого как минимум два ЧУ-предложения программировать через серые диалоговые клавиши, чтобы однозначно установить направление подвода.

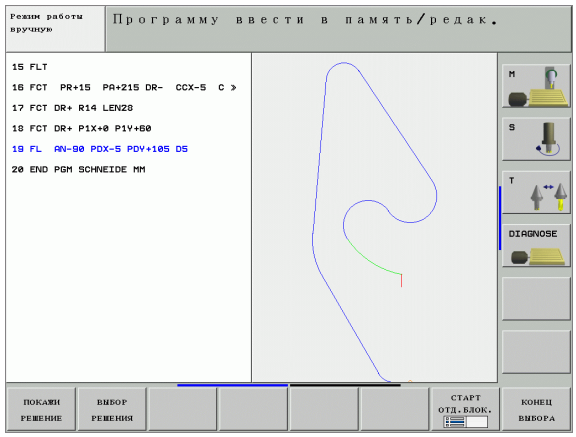
Фрагмент СК не может начинаться прямо после метки LBL.

Генерирование СК-программ для TNC 4xx:

Чтобы TNC 4xx могло вчитывать программы СК, составленные на iTNC 530, последовательность отдельных элементов СК должна быть так дефинирована в переделах записи, как они распределены на линейке программируемых клавиш.

Графика СК-программирования

Для использования графики при СК-программировании, выбираете распределение экрана ПРОГРАММА + ГРАФИКА (смотри “Программу ввести в память/редактировать” на странице 43)



Неполные данные о координатах не позволяют иногда на однозначное определение контура загатовки. В этом случае УЧПУ показывает разные решения в окне СК-графики и Вы выбираете подходящее. СК-графика изображает контур загатовки разноцветно:

белый Элемент контура однозначно определён

зелёный Введённые данные допускают несколько решений; Вы выбираете правильное

красный Введённые данные не определяют ещё достаточно контура; Вы должны ввести больше данных

Если данные ведут к нескольким решениям и контур изображается зелёным цветом, то выбираете правильный контур следующим образом:

ПОКАЖИ РЕШЕНИЕ

- Так часто нажимать Softkey ПОКАЖИ РЕШЕНИЕ, пока элемент контура появится в правильном виде. Используйте функцию приближения (2-ая линейка программируемых клавишей), если возможные решения не различаемые в стандартном изображении

ВЫБОР РЕШЕНИЯ

- Указанный элемент контур соответствует чертежу: С помощью Softkey ВЫБОР РЕШЕНИЯ определить

Если не хотите ещё назначать зелёным цветом изображонного контура, то нажмите Softkey ОКОНЧИТЬ ВЫБОР, чтобы продолжать СК-диалог.



Изображённые зелёным цветом элементы контура Вы должны по возможности рано с ВЫБОР РЕШЕНИЯ установить, чтобы ограничить многозначность для последующих элементов контура.

Производитель Вашего станка может установить другие краски для изображения СК-графики.

ЧУ-предложения из программы, вызываемой с помощью PGM CALL, УЧПУ представляет другим цветом.

Указание номеров записи в окне графики

Для указания номеров записи в окне графики:



- Softkey УКАЗАТЬ ВЫДЕЛИТЬ Н-Р ЗАПИСИ установить на УКАЗАТЬ (линейка Softkey 3)

СК-программы конвертировать на программы открытым текстом

Для конвертирования программ FK на программы с диалогом открытым текстом, УЧПУ предоставляет две возможности:

- так конвертировать программу, чтобы структура программы (повторения части программы и вызовы подпрограмм) сохранялись. Не применяется, если оператор использовал в цепи FK функции параметров Q
- так конвертировать программу, что повторения части программы, вызовы подпрограмм и расчеты параметров Q упрощаются (программа в линейном виде). При линейной оптимизации УЧПУ записывает вместо повторений части программы и вызовов подпрограммы, предусмотренные для обработки внутренне кадры ЧУ в созданную программу или рассчитывает значения, присвоенные оператором в расчетах параметров Q в пределах цепи СК.

PGM MGT

▶ Выбирать программу, которую следует конвертировать

▷

▶ Переключать линейку Softkey, пока появиться Softkey ПРОГРАММУ КОНВЕРТИРОВАТЬ

ПРЕОБРАЗ. ПРОГРАММЫ

▶ Избрать линейку программируемых клавиш для конвертирования программ

КОНВЕРТ. FK->H СТРУКТУРА

▶ Конвертировать записи СК избранной программы. УЧПУ конвертирует все кадры СК на кадры прямых (**L**) и кадры окружностей (**CC**, **C**), структура программы сохраняется или

КОНВЕРТ. FK->H ЛИНЕЙНО

▶ Конвертировать записи СК избранной программы. УЧПУ конвертирует все кадры СК на кадры прямых (**L**) и кадры окружностей (**CC**, **C**), УЧПУ осуществляет линейную оптимизацию программы

Имя файла генерированного УЧПУ нового файла состоит из старого названия файла с дополнением **_nc**. Пример:

- Имя файла программы СК: **HEBEL.H**
- Имя файла программы конвертированной УЧПУ в диалоге открытым текстом: **HEBEL_nc.h**

Разрешение генерированной программы в диалоге открытым текстом составляет 0,1 µм.

Конвертированная программа содержит за преобразованными блоками ЧУ комментарий **SNR** и номер. Этот номер указует номер записи программы СК, из которой расчитывалась соответственная запись в диалоге открытым текстом.

Открыть СК-диалог

Если нажимаете серую клавишу СК, то УЧПУ показывает Softkeys, с помощью которых открываете СК-диалог: смотри таблицу ниже. Смотри таблицу ниже. Для сброса Softkeys нажмите снова клавишу FK.

Если открываете СК-диалог с помощью одной из этих Softkeys, то УЧПУ показывает другие линейки с Softkey для ввода известных координат или данных направления и данных о прохождении контура.

СК-элемент	Softkey
Прямая с тангенциальным примыканием	
Прямая без тангенциального примыкания	
Дуга окружности с тангенциальным примыканием	
Дуга окружности без тангенциального примыкания	
Полюс для СК-программирования	

Прямые свободно программировать

Прямая без тангенциального примыкания

FK

▶ Указать Softkeys для Свободного программирования контура: Нажать клавишу FK

FL

▶ Открыть диалог для свободной прямой: Нажать Softkey FL УЧПУ указывает другие Softkeys

▶ Через эти Softkeys ввести все известные данные в предложение. СК-графика указывает программированный контур красным цветом, пока хватает данных. Несколько решений графика изображает зелёным цветом (смотри “Графика СК-программирования”, страница 243)

Прямая с тангенциальным примыканием

Если прямая примыкает к другому элементу контура тангенциально, откройте диалог с Softkey FLT:

FK

▶ Указать Softkeys для Свободного программирования контура: Нажать клавишу FK

FLT

▶ открыть диалог Нажать Softkey FLT

▶ Через Softkeys ввести все известные данные в предложение

Круговые траектории свободно программировать

Круговая траектория без тангенциального примыкания

FK

▶ Указать Softkeys для Свободного программирования контура: Нажать клавишу FK

FC

▶ Открыть диалог для свободной прямой: Нажать Softkey FC; УЧПУ показывает Softkeys для непосредственного ввода данных для круговой траектории или данных о центре окружности

▶ Через эти Softkeys ввести все известные данные в предложение. СК-графика указывает программированный контур красным цветом, пока хватает данных. Несколько решений графика изображает зелёным цветом (смотри “Графика СК-программирования”, страница 243)

Круговая траектория с тангенциальным примыканием

Если круговая траектория примыкает к другому элементу контура тангенциально, откройте диалог с Softkey FCT:

FK

▶ Указать Softkeys для Свободного программирования контура: Нажать клавишу FK

FCT

▶ открыть диалог: Нажать Softkey FCT

▶ Через Softkeys ввести все известные данные в предложение

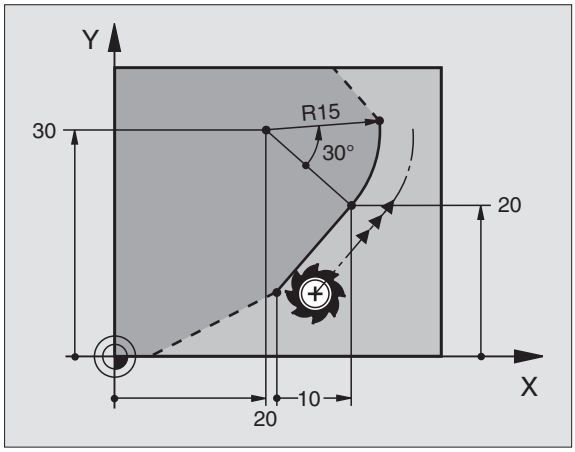
Возможности ввода

Координаты конечных точек

Известные данные	Softkeys
Прямоугольные координаты X и Y	 
Полярные координаты относительно FPOL	 

ЧУ-записи в качестве примера

```
7 FPOL X+20 Y+30
8 FL IX+10 Y+20 RR F100
9 FCT PR+15 IPA+30 DR+ R15
```

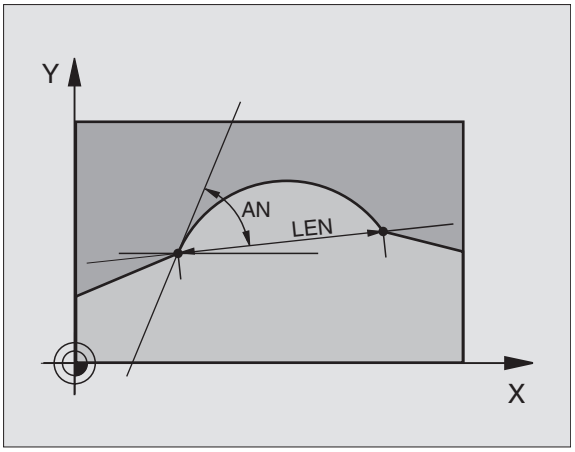


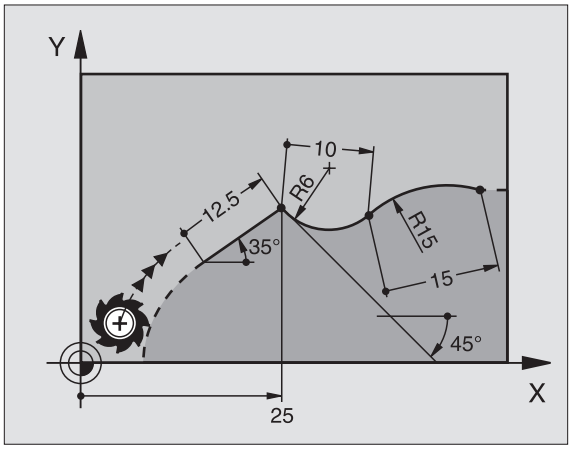
Направление и длина элементов контура

Известные данные	Softkeys
Длина прямых	
Угол подъёма прямой	
Вписанная длина LEN отрезка дуги окружности	
Угол подъёма AN входной касательной	
Угол центра отрезка дуги окружности	

ЧУ-записи в качестве примера

```
27 FLT X+25 LEN 12.5 AN+35 RL F200
28 FC DR+ R6 LEN 10 AN-45
29 FCT DR- R15 LEN 15
```

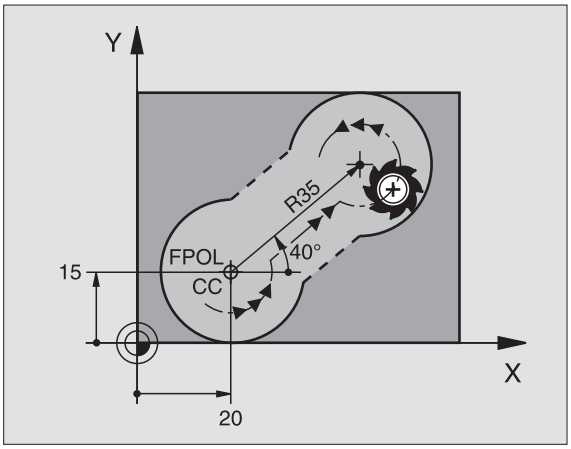




Центр окружности CC, радиус и направление вращения в FC-/FCT-предложении

Для свободно программируемых круговых траекторий УЧПУ расчитывает из Ваших данных центр окружности. Таким образом можете также с помощью СК-программирования программировать круг в предложении.

Если хотите установить центр круга с полярными координатами, Вы должны дефинировать полюс не с CC а с помощью функции FPOL. FPOL действителен до следующего предложения с FPOL и установливается в прямоугольных координатах.



Обычно программированный или расчитанный центр окружности не действует в новом СК-фрагменте как полюс или центр окружности: Если обычно программированные полярные координаты относятся к полюсу, определенному раньше в CC-предложении, то следует следует определить этот полюс после СК-фрагмента заново с помощью CC-предложения.

Известные данные	Softkeys	
Центр с прямоугольными координатами		
Центр с полярными координатами		
Направление вращения круговой траектории		
Радиус круговой траектории		

ЧУ-записи в качестве примера

```
10 FC CCX+20 CCY+15 DR+ R15
11 FPOL X+20 Y+15
12 FL AN+40
13 FC DR+ R15 CCPR+35 CCPA+40
```

Замкнутые контуры

С Softkey CLSD обозначаете начало и конец замкнутово контура. Таким образом уменьшается количество возможных решений для последнего элемента контура.

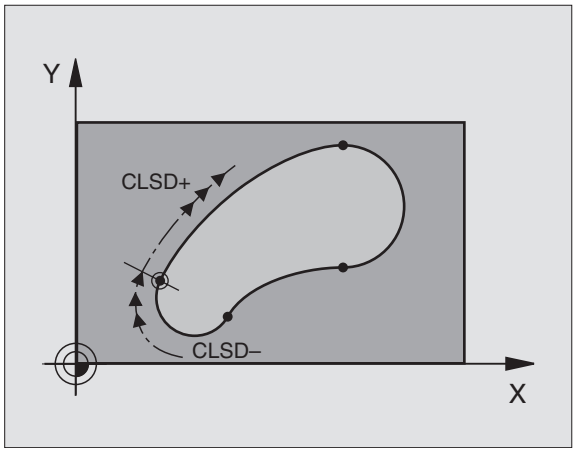
CLSD вводите дополнительно к другой данной о контуре в первом и последнем предложении СК-фрагмента.



Начало контура: CLSD+
Конец контура: CLSD–

ЧУ-записи в качестве примера

```
12 L X+5 Y+35 RL F500 M3
13 FC DR- R15  CLSD+ CCX+20 CCY+35
...
17 FCT DR- R+15 CLSD-
```

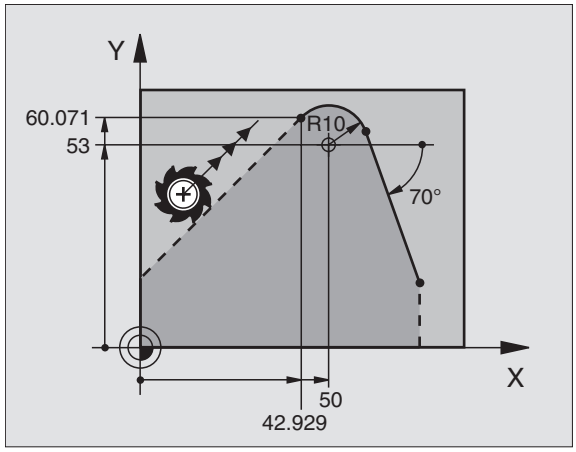


Вспомогательные точки

Так для свободных прямых как и для свободных круговых траекторий можете ввести координаты для вспомогательных точек, лежащих на контуре или рядом.

Вспомогательные точки на контуре

Вспомогательные точки лежат непосредственно на прямой или на удлинении прямой или на круговой траектории.



Известные данные	Softkeys
X-координата вспомогательной точки P1 или P2 прямой	 
Y-координата вспомогательной точки P1 или P2 прямой	 
X-координата вспомогательной точки P1, P2 или P3 круговой траектории	  
Y-координата вспомогательной точки P1, P2 или P3 круговой траектории	  

Вспомогательные точки рядом с контуром

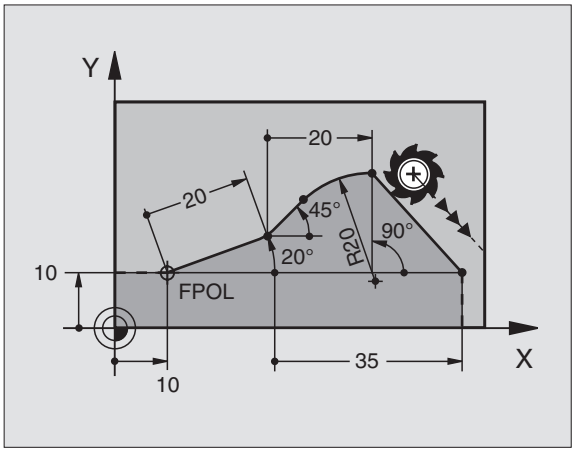
Известные данные	Softkeys
X- и Y- координата вспомогательной точки рядом с прямой	 
Расстояние вспомогательной точки от прямой	
X- и Y-координата вспомогательной точки рядом с круговой траекторией	 
Расстояние вспомогательной точки от круговой траектории	

ЧУ-записи в качестве примера

```
13 FC DR- R10 P1X+42.929 P1Y+60.071
14 FLT AN-70 PDX+50 PDY+53 D10
```

Относительные базы

Относительные базы это данные, относящиеся к другому элементу контура. Softkeys и слова программы для **О**тносительных баз начинаются с **“R”** (относительный нем. Relativ). Рисунок справа показывает данные с размерами, которые Вы должны программировать как относительные базы.



Координаты с относительной базой вводить всегда инкрементно. Ввести дополнительно номер предложения элемента контура, к которому относимся.

Элемент контура, которого номер предложения Вы вводите, не должен стоять больше чем 64 предложения программирования перед предложением, с программированием базы (отнесения).

Если стираете предложение, к которому Вы относились, то УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках. Измените пожалуйста программу, пока сбросите это предложение.

Относительная база к предложении N: Координаты конечных точек

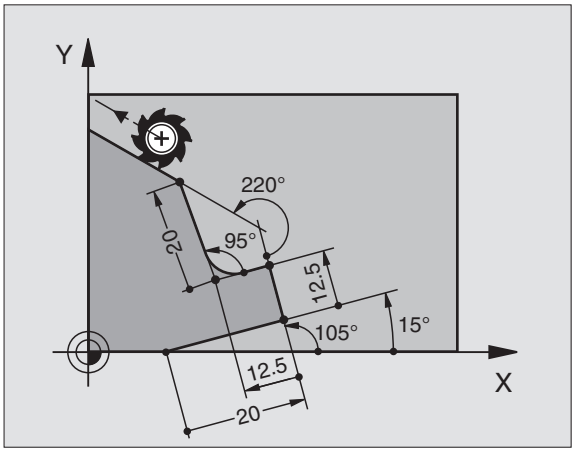
Известные данные	Softkeys	
Прямоугольные координаты относительно предложения N	RX N...	RY N...
Полярные координаты относительно предложения N	RPR N...	RPA N...

ЧУ-записи в качестве примера

```
12 FPOL X+10 Y+10
13 FL PR+20 PA+20
14 FL AN+45
15 FCT IX+20 DR- R20 CCA+90 RX 13
16 FL IPR+35 PA+0 RPR 13
```

Относительная база к предложении N: Направление и расстояние элемента контура

Известные данные	Softkey
Угол между прямой и другим элементом контура или между входной касательной дуги окружности и другим элементом контура	RAN N...
Прямая параллельно к другому элементу контура	PAR N...
Расстояние прямой к параллельному элементу контура	DP

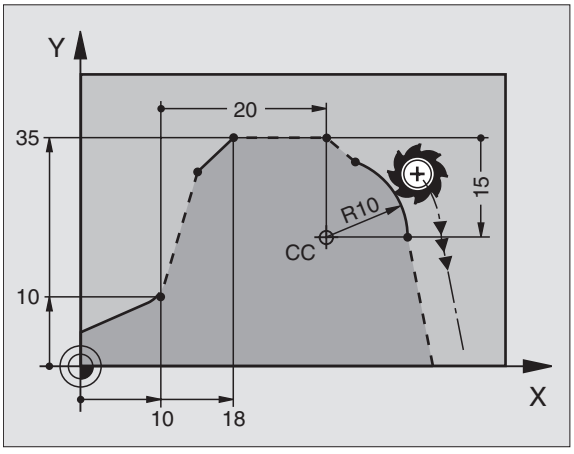


ЧУ-записи в качестве примера

```
17 FL LEN 20 AN+15
18 FL AN+105 LEN 12.5
19 FL PAR 17 DP 12.5
20 FSELECT 2
21 FL LEN 20 IAN+95
22 FL IAN+220 RAN 18
```

Относительная база к предложении N: Центр окружности CC;

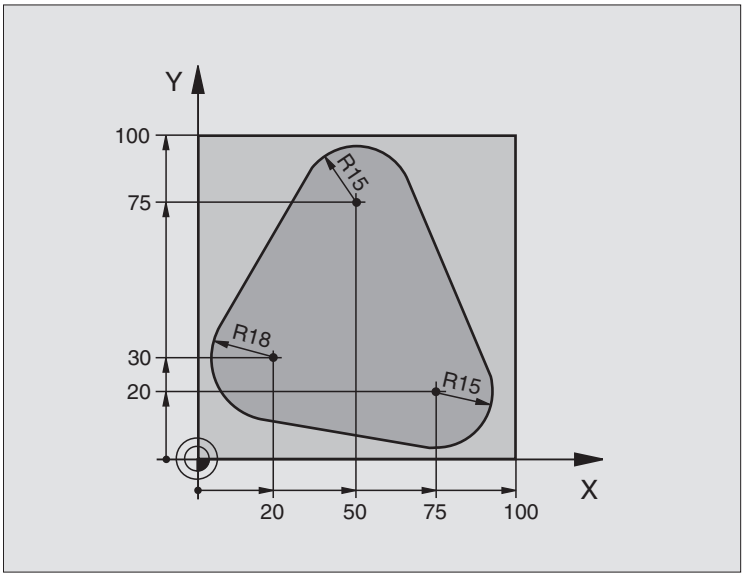
Известные данные	Softkey
Прямоугольные координаты центра окружности относительно предложения N	RCCX N... RCCY N...
Полярные координаты центра окружности относительно предложения N	RCCPR N... RCCPA N...



ЧУ-записи в качестве примера

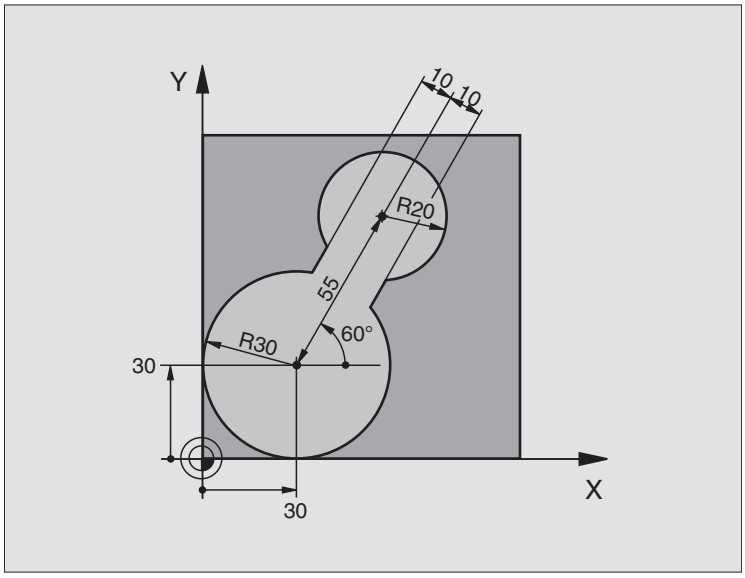
```
12 FL X+10 Y+10 RL
13 FL ...
14 FL X+18 Y+35
15 FL ...
16 FL ...
17 FC DR- R10 CCA+0 ICCX+20 ICCY-15 RCCX12 RCCY14
```

Пример: СК-программирование 1



0 BEGIN PGM FK1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S500	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Предпозиционирование инструмента
7 L Z-10 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки
8 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Наезд контура по окружности с тангенциальным примыканием
9 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	СК-фрагмент:
10 FLT	Программировать к каждому элементу контура известные данные
11 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
12 FLT	
13 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
14 FLT	
15 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
16 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Отвод от контура по окружности с тангенциальным примыканием
17 L X-30 Y+0 R0 FMAX	
18 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
19 END PGM FK1 MM	

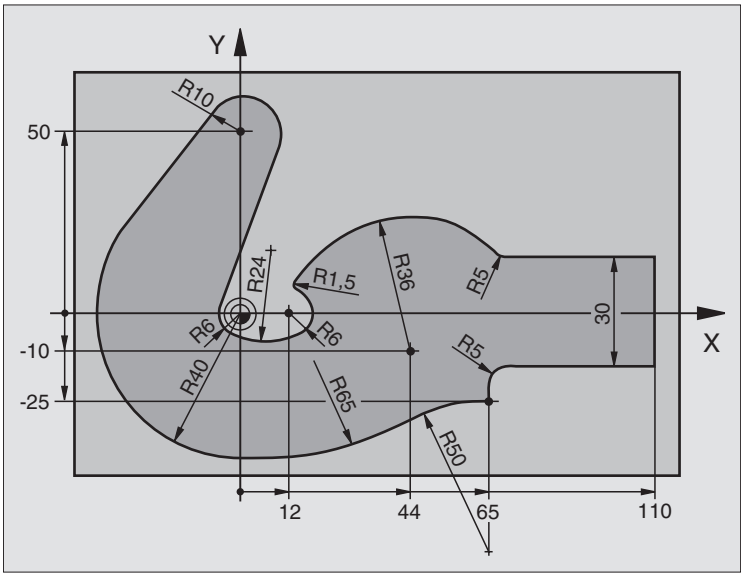
Пример: СК-программирование 2



0 BEGIN PGM FK2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+2	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 L X+30 Y+30 R0 FMAX	Предпозиционирование инструмента
7 L Z+5 R0 FMAX M3	Предпозиционирование оси инструмента
8 L Z-5 R0 F100	Перемещение на глубину обработки

9 APPR LCT X+0 Y+30 R5 RL F350	Наезд контура по окружности с тангенциальным примыканием
10 FPOL X+30 Y+30	СК-фрагмент:
11 FC DR- R30 CCX+30 CCY+30	Программировать к каждому элементу контура известные данные
12 FL AN+60 PDX+30 PDY+30 D10	
13 FSELECT 3	
14 FC DR- R20 CCPR+55 CCPA+60	
15 FSELECT 2	
16 FL AN-120 PDX+30 PDY+30 D10	
17 FSELECT 3	
18 FC X+0 DR- R30 CCX+30 CCY+30	
19 FSELECT 2	
20 DEP LCT X+30 Y+30 R5	Отвод от контура по окружности с тангенциальным примыканием
21 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
22 END PGM FK2 MM	

Пример: СК-программирование 3



0 BEGIN PGM FK2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X-45 Y-45 Z-20	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+120 Y+70 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+3	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S4500	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 L X-70 Y+0 R0 FMAX	Предпозиционирование инструмента
7 L Z-5 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки

8 APPR CT X-40 Y+0 CCA90 R+5 RL F250	Наезд контура по окружности с тангенциальным примыканием
9 FC DR- R40 CCX+0 CCY+0	СК-фрагмент:
10 FLT	Программировать к каждому элементу контура известные данные
11 FCT DR- R10 CCX+0 CCY+50	
12 FLT	
13 FC DR+ R6 CCX+0 CCY+0	
14 FCT DR+ R24	
15 FCT DR+ R6 CCX+12 CCY+0	
16 FSELECT 2	
17 FCT DR- R1,5	
18 FCT DR- R36 CCX+44 CCY-10	
19 FSELECT 2	
20 FCT DR+ R5	
21 FLT X+110 Y+15 AN+0	
22 FL AN-90	
23 FL X+65 AN+180 PAR21 DP30	
24 RND R5	
25 FL X+65 Y-25 AN-90	
26 FC DR+ R50 CCX+65 CCY-75	
27 FCT DR- R65	
28 FSELECT 1	
29 FCT Y+0 DR- R40 CCX+0 CCY+0	
30 FSELECT 4	
31 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Отвод от контура по окружности с тангенциальным примыканием
32 L X-70 R0 FMAX	
33 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
34 END PGM FK3 MM	

6.7 Перемещения по траектории – Spline-интерполяция (ПО-опция 2)

Применение

Контуры, описанные в системе САПР как Splines, можете передавать непосредственно в УЧПУ и отработать. УЧПУ распологает Spline-интерполятором, с помощью которого могут отрабатываться полиномы третьей степени в двух, трёх, четырёх или пяти осях.



Spline-предложений не можете редактировать в УЧПУ. Исключение: Подача **F** и дополнительная функция **M** в Spline-предложении.

Пример: Формат предложения для трех осей

7 L X+28.338 Y+19.385 Z-0.5 FMAX	Spline-начальная точка
8 SPL X24.875 Y15.924 Z-0.5 **K3X-4.688E-002 K2X2.459E-002 K1X3.486E+000** **K3Y-4.563E-002 K2Y2.155E-002 K1Y3.486E+000** **K3Z0.000E+000 K2Z0.000E+000 K1Z0.000E+000 F10000**	Spline-конечная точка Spline-параметры для X-оси Spline-параметры для Y-оси Spline-параметры для Z-оси
9 SPL X17.952 Y9.003 Z-0.500 **K3X5.159E-002 K2X-5.644E-002 K1X6.928E+000** **K3Y3.753E-002 K2Y-2.644E-002 K1Y6.910E+000** **K3Z0.000E+000 K2Z0.000E+000 K1Z0.000E+000**	Spline-конечная точка Spline-параметры для X-оси Spline-параметры для Y-оси Spline-параметры для Z-оси
10 ...	

УЧПУ отрабатывает Spline-предложение согласно полиномам третьей степени:

$X(t) = K3X \text{ я } t^3 + K2X \cdot t^2 + K1X \cdot t + X$

$Y(t) = K3Y \cdot t^3 + K2Y \cdot t^2 + K1Y \cdot t + Y$

$Z(t) = K3Z \text{ я } t^3 + K2Z \cdot t^2 + K1Z \cdot t + Z$

При это переменная t пробегает от 1 до 0. Величина шага t зависит от подачи и от длины Spline.

Пример: Формат предложения для пяти осей

7 L X+33.909 X-25.838 Z+75.107 A+17 B-10.103 FMAX	Spline-начальная точка
8 SPL X+39.824 Y-28.378 Z+77.425 A+17.32 B-12.75 **K3X+0.0983 K2X-0.441 K1X-5.5724** **K3Y-0.0422 K2Y+0.1893 1Y+2,3929** **K3Z+0.0015 K2Z-0.9549 K1Z+3.0875** **K3A+0.1283 K2A-0.141 K1A-0.5724** **K3B+0.0083 K2B-0.413 E+2 K1B-1.5724 E+1 F10000**	Spline-конечная точка Spline-параметры для X-оси Spline-параметры для Y-оси Spline-параметры для Z-оси Spline-параметры для A-оси Spline-параметры для B-оси с экспоненциальным видом записи
9 ...	

УЧПУ отрабатывает Spline-предложение согласно полиномам третьей степени:

$X(t) = K3X \cdot t^3 + K2X \cdot t^2 + K1X \cdot t + X$

$Y(t) = K3Y \cdot t^3 + K2Y \cdot t^2 + K1Y \cdot t + Y$

$Z(t) = K3Z$ я $t^3 + K2Z \cdot t^2 + K1Z \cdot t + Z$

$A(t) = K3A \cdot t^3 + K2A \cdot t^2 + K1A \cdot t + A$

$B(t) = K3B \cdot t^3 + K2B \cdot t^2 + K1B \cdot t + B$

При это переменная t пробегает от 1 до 0. Величина шага t зависит от подачи и от длины Spline.



К каждой координате конечной точки в Spline-предложении должны быть программированны Spline-параметры K3 до K1. Последовательность координат конечной точки в Spline-предложении любая.

УЧПУ ожидает введения Spline-параметров K для каждой оси всегда в последовательности K3, K2, K1.

Кроме главных осей X, Y и Z УЧПУ может обрабатывать в SPL-предложении также вспомогательные оси U, V и W, а также оси вращения A, B и C. В Spline-параметре K должна быть введена соответствующая ось (нпр. K3A+0,0953 K2A-0,441 K1A+0,5724).

Если величина Spline-параметра K составляет больше чем 9,99999999, то постпроцессор K вынужден выдавать в экспоненциальном виде (нпр.B. K3X+1,2750 E2).

Программу с Spline-предложениями УЧПУ может отрабатывать также при активной наклонённой плоскости обработки.

Обратите внимание, чтобы переходы от одного Spline к следующему проходили тангенциально (изменение направления меньше 0,1°). Иначе УЧПУ делает останов точности при неактивных функциях фильтрации и станок работает с толчками. В случае активных функций фильтрации УЧПУ уменьшает подачу на этоих позициях соответственно.

Начальная точка Spline может отклоняться от конечной точки предыдущего контура максимально на 1µм. Если отклонения составляют больше этой величины УЧПУ выдает сообщение об ошибках.

Пределы ввода

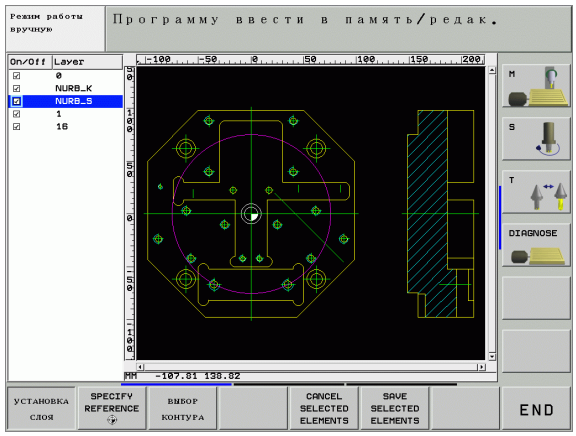
- Spline-конечная точка: -99 999,9999 до +99 999,9999
- Spline-параметр K: -9,99999999 до +9,99999999
- Экспонент для Spline-параметров K: -255 до +255 (целое число)

6.8 Создание программ контура на основании данных DXF (опция ПО)

Применение

Созданные в системе CAD файлы DXF можете открыть прямо в УЧПУ, для извлечения контуров и сохранения этих контуров в качестве программ с диалогом открытым текстом. Таким образом получаемые программы с диалогом открытым текстом отрабатываются также на предыдущих управлениях УЧПУ, так как программы с диалогом открытым текстом содержат только **L**- и **CC**-/**CP**-кадры.

Если DXF-файлы перерабатываются оператором в режиме работы **Программу записать в памяти/редактирование**, тогда УЧПУ генерирует программы контура с расширением файла **.H**. Если DXF-файлы перерабатываются оператором в режиме работы smarT.NC, тогда УЧПУ генерирует программы контура с расширением файла **.HC**.



Обрабатываемый файл DXF должен сначала быть записан на жестком диске УЧПУ.

Откываемый файл DXF должен содержать как минимум один уровень.

УЧПУ поддерживает самый распространенный фомрмат DXF, а именно R12 (соответствует AC1009).

В качестве контура можете выбирать следующие элементы DXF:

- LINE (прямая)
- CIRCLE (полный круг)
- ARC (делительная окружность)

DXF-файл открыть

- Выбор режима работы Программу ввести в память/редактировать
- Выбор управления файлами

PGM MGT

- Набрать менью Softkey для выбора указываемых типов файлов: Softkey ВЫБОР ТИПА нажать

ВЫБОР ТИПА

- Указать все файлы DXF: Softkey УКАЗАТЬ .DXF нажать

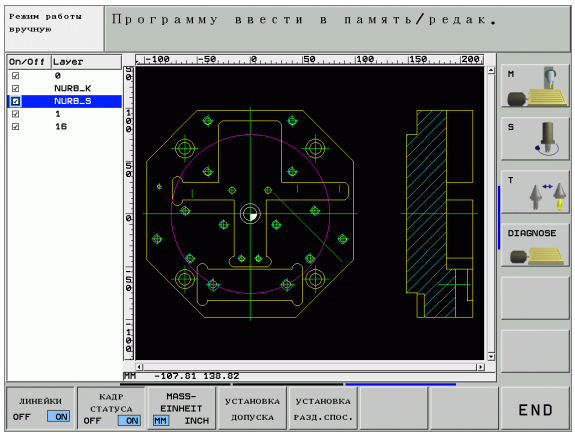
УКАЗАТЬ .DXF

- Набрать каталог, в котором сохраняется файл DXF
- Набрать желаемый файл DXF, нажимая ENT принять: УЧПУ запускает конвертер DXF и указует содержание файла DXF на дисплее. В левом окне УЧПУ указует так называемые слои (уровни), в правом окне чертеж

Основные настройки

На третьей линейке Softkey находятся в распоряжении разные возможности настройки:

Настройка	Softkey
Линейку масштаба указать/не указывать: УЧПУ указует линейки на левом и верхном крае четрежа. Указанные на линейке значения относятся к нулевой точке чертежа.	ЛИНЕЙКИ OFF ON
Строку статуса указать/не указывать: УЧПУ указует строку статуса внизу чертежа. В строке статуса находятся следующие сведения в распоряжении: ■ активная единица измерения (ММ или ДЮЙМЫ) ■ координаты X и Y актуальной позиции мыши	КАДР СТАТУСА OFF ON
Единица измерения ММ/ДЮЙМЫ: Настройка единицы измерения в файле DXF. С этой единицей измерения УЧПУ выдает также программу контура	ЕДИНИЦА ИЗМЕРЕНИЯ MM INCH
Настройка допуска. Допуск определяет, какое расстояние друг от друга должны иметь элементы контура. С помощью Допуска можете выравнивать неточности, возникшие при создании чертежа. Основная настройка: 0.1 мм	УСТАНОВКА ДОПУСКА
Настройка разрешения. Разрешающая способность определяет, сколько мест после запятой УЧПУ должно генерировать в программе контура. Основная настройка: 4 мест после запятой (соответствует 0.1 µм разрешению)	УСТАНОВКА РАЗД.СПОС.



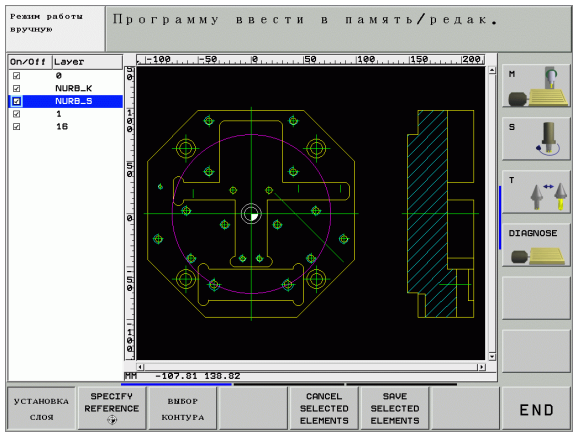
Учтите, что следует настраивать правильную единицу измерения, так как в файле DXF нет соответствующих сведений.

Если хотите записывать программы для старших версий УЧПУ, следует ограничивать разделительную способность до 3 мест после запятой. Дополнительно следует удалить комментарии, выдаваемые конвертером DXF в программу контура.

Настройка уровня

DXF-файлы содержат как правило несколько слоев (урвней), с помощью которых программист может организовать свой чертеж. С помощью техники уровней программист группирует разнообразные элементы, нпр. собственный контур загатовки, размеры, вспомогательные и конструкционные линии, штриховки и тексты.

Для ограничения количества данных при выборе контура на дисплее, можете все избыточные, содержащиеся в файле DXF уровни выделить.



Редактируемый файл DXF должен содержать как минимум один уровень.

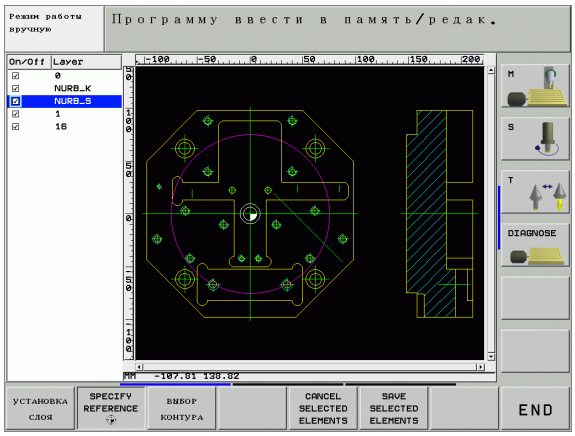
Можете выбирать контур даже тогда, если конструктор записал их в памяти на разных уровнях.

УСТАНОВКА СЛОЯ

- Если еще не активный, выбираете режим создания уровня: УЧПУ указует в левом окне все уровни, содержащиеся в активном файле DXF
- Для выделения уровня: нажимая левую клавишу мыши набрать желаемый уровень и нажатием контрольного квадратика выделить
- Для указания уровня: нажимая левую клавишу мыши набрать желаемый уровень и нажатием контрольного квадратика указать

Определение опорной точки

Нулевая точка чертежа файла DXF не лежит всегда так, что возможно использовать ее прямо в качестве опорной точки загатовки. УЧПУ предоставляет поэтому функцию, с помощью которой можете нулевую точку чертежа смещать в другое место нажатием элемента.



В следующих местах можете дефинировать опорную точку:

- в начальной и конечной точке или в центре прямой
- в начальной или конечной точке дуги окружности
- на переходе квадрантов или в центре круга
- В точке пересечения
  - прямая – прямая, даже если точка пересечения лежит на удлинении соответственной прямой
  - прямая – дуга окружности
  - прямая – круг

Для определения опорной точки, следует пользоваться сенсорной клавиатурой на клавиатуре УЧПУ иши подключенной через USB мышкой.

Можете изменять опорную точку, даже если контур уже определен. УЧПУ рассчитывает действительные данные контура лишь тогда, когда избранный контур сохраняется в программе контура.

Выбор опорной точки на отдельном элементе

SPECIFY REFERENCE

- Выбор режима определения опорной точки
- С помощью левой клавиши мыши набрать желаемый элемент, на котором хотите установить опорную точку: УЧПУ указует звездочкой выбираемые опорные точки, лежащие на набранном элементе
- Нажать на звезду, которую хотите выбирать в качестве опорной точки: УЧПУ установливает символ опорной точки в желаемом месте. При необходимости использовать функцию увеличивания/уменьшения, если набранный элемент слишком малый

Выбор опорной точки в точке пересечения двух элементов

SPECIFY REFERENCE

- Выбор режима определения опорной точки
- Левой клавшей мыши нажать на первый элемент (прямая, круг или дуга окружности): УЧПУ указует звездочкой выбираемые опорные точки, лежащие на набранном элементе
- Левой клавшей мыши нажать на второй элемент (прямая, круг или дуга окружности): УЧПУ установливает символ опорной точки в точке пересечения



УЧПУ рассчитывает точку пересечения двух элементов даже тогда, если лежит он на удлиннении одного из этих элементов.

Если УЧПУ может рассчитывать несколько точек пересечения, тогда управление выбирает ту точку, которая лежит ближе второго элемента, набранного нажатием клавиши мыши.

Если УЧПУ не в состоянии рассчитать точку пересечения, тогда сбросывает уже маркированный элемент.

Контур выбирать, запись программы контура в памяти

Для выбора контура, следует пользоваться сенсорной клавиатурой на клавиатуре УЧПУ иши подключенной через USB мышкой.

Если не используете программы контура в режиме работы **smarT.NC**, тогда следует так определить направление прохода при выборе контура, чтобы оно совпадало с желаемым направлением обработки ьbereinstimmt.

Следует так выбирать первый элемент контура, чтобы выполнить подвод к нему без столкновений.

Если элементы контура лежат очень плотно друг к другу, использовать функцию увеличивания/уменьшения

ВЫБОР КОНТУРА

- Выбор режима для выбора контура: УЧПУ выделяет указанные в левом окне уровни и правое окно является активным для выбора контура
- Для выбора элемента контура: Нажать левую клавишу мыши на желаемом элементе контура. УЧПУ изображает набранный элемент синим цветом. Одновременно УЧПУ указует избанный элемент с помощью символа (окружность или прямая) в левом окне
- Для выбора следующего элемента контура: Нажать левую клавишу мыши на желаемом элементе контура. УЧПУ изображает набранный элемент синим цветом. Если возможно выбирать дальшие элементы контура в набранном направлении прохода, то УЧПУ обозначает их зеленым цветом. Нажатием на последний зеленый элемент принимаете все элементы в программу контура. В лево окне УЧПУ указует все избранные элементы контура

SAVE SELECTED ELEMENTS

- Сохранение избранных элементов контура в программе с диалогом открытым текстом: УЧПУ указует окно, в котором можете ввести произвольное название файла. Основная настройка: имя файла DXF

ENT

- Подтверждение ввода: УЧПУ записывает программу контура в каталоге, в котором сохраняется также файл DXF

CANCEL SELECTED ELEMENTS

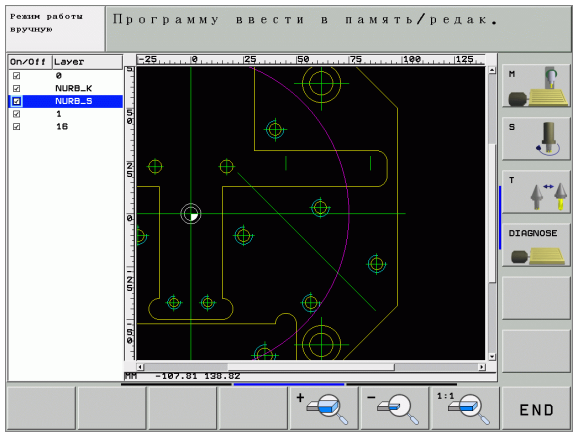
- Если хотите дальше выбирать контуры: Softkey НАБРАННЫЕ ЭЛЕМЕНТЫ СОХРАНИТЬ нажать и выбирать следующий контур вышеописанным способом

УЧПУ выдает также дефиницию загатовки (**BLK FORM**) в программу контура.

УЧПУ сохраняет в памяти только те элементы, которые действительно набраны (маркированные синим цветом элементы).

Функция увеличивания/уменьшения

Чтобы распознавать при выборе контура даже небольшие подробности, УЧПУ предоставляет производительную функцию увеличивания/уменьшения:



Функция	Softkey
Увеличение загатовки. УЧПУ увеличивает в принципе так, что центр изображаемого в данный момент фрагмента соответственно увеличивается. При необходимости позиционировать так чертеж в окне, чтобы желаемый деталь изображался прямо после нажатия программированной клавиши.	
Уменьшение загатовки	
Указание загатовки в оригинальных размерах	



7

Программирование: дополнительные-функции

7.1 Ввод дополнительных функций M и STOP (СТОП)

Основы

С помощью дополнительных функций УЧПУ – называемых также M-функциями – управляете

- прогоном программы, нпр. перерывом в прогоне программы
- функциями станка, как включение и выключение оборотов шпинделя и СОЖ
- поведением инструмента на траектории

Производитель станков может освободить дополнительные функции, не описываемые в этой инструкции. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

Можете ввести вплоть до двух дополнительных функций M в конце записи позиционирования или ввести их в отдельной записи. УЧПУ показывает диалог: **Дополнительная функция M ?**

Обычно заносите в диалоге только номер дополнительной функции. В случае некоторых дополнительных функций диалог продолжается, чтобы Вы могли ввести параметры к этой функции.

В режимах работы Ручное управление и Эл. маховичок вводите дополнительные функции через Softkey M.

Учтите, что некоторые дополнительные функции задействуют к началу кадра позиционирования, другие в конце, независимо от их последовательности в соответственном кадре ЧУ.

Дополнительные функции действуют с этого предложения, в котором были вызваны.

Некоторые дополнительные функции действуют только в той записи, в которой они программируются. Если дополнительная функция не действует только в отдельной записи, следует отменить эту функцию в последующей записи с помощью отдельной функции M или она отменяется автоматически УЧПУ в конце прогрммы.

Ввод дополнительной функции в СТОП предложении

Прогрммированное СТОП/STOP-предложение прерывает прогон программы или (и) тест программы, нпр. для проверки инструмента. В СТОП/STOP-предложении можете программировать дополнительную функцию M:

STOP

- Программирование прервания прогона программы: Нажать клавишу СТОП
- Ввести дополнительную функцию M

ЧУ-записи в качестве примера

```
87 СТОП M6
```

7.2 Дополнительные функции для контроля прогона программы, шпинделя и СОЖ

Обзор

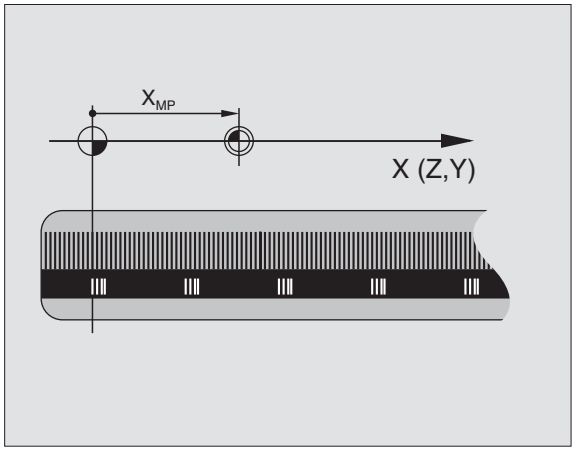
M	Действие	Действие в начале	предложения	Конец
M00	Прогон программы СТОП/ HALT Шпиндель СТОП СОЖ OFF			■
M01	На выбор Прогон программы СТОП			■
M02	Прогон программы СТОП/ HALT Шпиндель СТОП СОЖ выключить Переход к предложению 1 Сброс индикации статуса (зависит от параметра станка 7300)			■
M03	Шпиндель ON по часовой стрелке	■		
M04	Шпиндель ON против часовой стрелки	■		
M05	Шпиндель СТОП			■
M06	Смена инструмента Шпиндель СТОП Прогон программы СТОП (зависит от параметра станка 7440)			■
M08	СОЖ ON	■		
M09	СОЖ OFF			■
M13	Шпиндель ON по часовой стрелке СОЖ ON	■		
M14	Шпиндель ON против часовой стрелки СОЖ включить (ON)	■		
M30	как M02			■

7.3 Дополнительные функции для ввода координат

Программирование относящихся к станку координат: M91/M92

Нулевая точка шкалы

Метка отсчёта на шкале определяет положение нулевой точки шкалы.



Нулевая точка станка

Нулевая точка станка требуется Вами для

- назначения ограничений зоны перемещений (конечный выключатель ПО)
- наезд жёстких позиций станка (нпр. положение смены инструмента)
- назначения опорной точки загатовки

Производитель станков вводит для каждой оси расстояние нулевой точки станка от нулевой точки шкалы в параметры станка.

Стандартное поведение

УЧПУ относит координаты к нулевой точке загатовки, смотри “Установление опорной точки (без 3D-импульсной системы)”, страница 68.

Поведение с M91 – Нулевая точка станка

Если в предложениях позиционирования координаты должны относиться к нулевой точке станка, то введите в этои предложениях M91.

Если программируете в записи M91 инкрементные координаты, то эти координаты относятся к программированной в последнем позиции M91. Если в активной программе ЧУ нет программированной позиции M91, тогда координаты относятся к актуальной позиции инструмента.

УЧПУ указывает значения координат относительно нулевой точки станка. В индикации статуса переключаете индикацию координат на REF, смотри “Индикации состояния”, страница 45.

Поведение с M92 – Опорная точка станка

Кроме нулевой точки станка производитель машины может установить ещё другие жёсткие позиции станка (опорная точка станка).

Производитель станков может установить для каждой оси расстояние опорной точки станка от нулевой точки станка (смотри инструкция обслуживания станка).

Если в предложениях позиционирования координаты должны относиться к опорной точке станка, то введите в этои предложениях M92.

Также с M91 или M92 УЧПУ выполняет правильно коррекцию радиуса. Длина инструмента **не** учитывается однако при этом.

Действие

M91 и M92 действуют только в предложениях программы, в которых программируются M91 или M92.

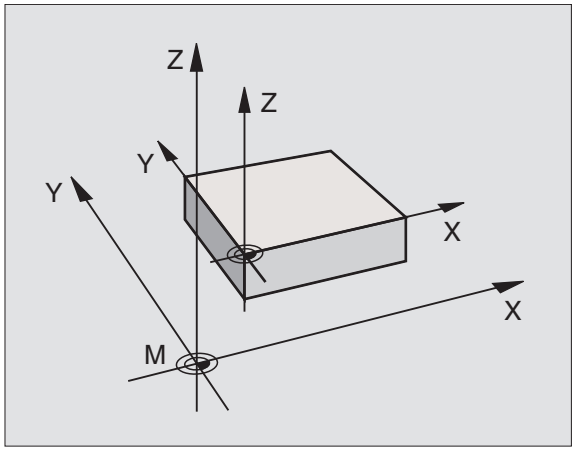
M91 и M92 задействуют в начале предложения.

Опорная точка загатовки

Если координаты должны всегда относиться к нулевой точке станка, то установление опорной точки для одной оси или нескольких осей может блокироваться.

Если установление опорной точки блокировано для всех осей, то УЧПУ не указывает больше Softkey УСТАНОВЛЕНИЕ ОПОРНОЙ ТОЧКИ в режиме работы Ручное управление.

Рисунок показывает систему координат с нулевой точкой станка и загатовки.



M91/M92 в режиме работы Тест программы

Чтобы моделировать графически движения M91/M92, Вы должны активировать контроль рабочего пространства и указать загатовку относительно установленной опорной точки, смотри “Представление обрабатываемой детали в рабочем пространстве”, страница 643.

Активировать установленную в последнюю очередь опорную точку: M104

Функция

При отработке таблиц палет УЧПУ переписывает в данном случае в последнем установленную опорную точку значениями из таблцы палет. С помощью функции M104 активируете обратно в последнем Вами установленную опорную точку.

Действие

M104 действует только в предложениях программы, в которых программируется M104.

M104 задействует в конце предложения.

Наезд позиций в ненаклонённой системе координат при наклонённой плоскости обработки: M130

Стандартное поведение при наклонённой плоскости обработки

В предложениях позиционирования УЧПУ относит координаты к наклонённой системе координат.

Поведение с M130

В предложениях прямых УЧПУ относит координаты при активной наклонённой плоскости обработки к ненаклонённой системе координат

УЧПУ позиционирует тогда (наклонённый) инструмент на программируемую координату ненаклонённой системы.



Последующие предложения позиции или циклы обработки выполняются при наклонённой системе координат, что при циклах обработки с абсолютным предпозиционированием может вызвать проблемы.

Функция M130 разрешается только, если функция Наклонение плоскости обработки является активной.

Действие

M130 действует в отдельных предложениях прямых без коррекции радиуса инструмента.

7.4 Дополнительные функции для поведения на траектории

Истирание углов: M90

Стандартное поведение

В предложениях позиционирования без коррекции радиуса инструмента УЧПУ остановливает инструмент коротко на углах (останов точности).

В случае предложений программы с коррекцией радиуса (RR/RL) УЧПУ включает автоматически окружность перехода.

Поведение с M90

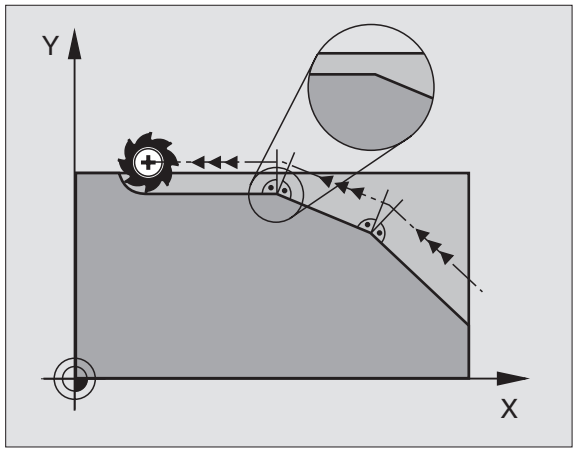
Инструмент перемещается по угловых переходах с постоянной траекторной скоростью: Истирать углы и поверхность загатовки становится более гладкой. Дополнительно сокращается время обработки.

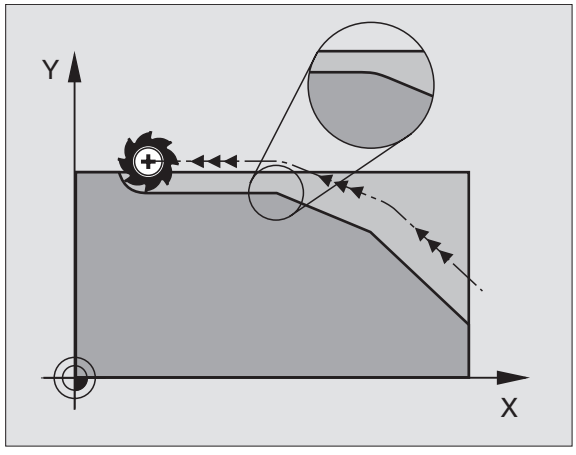
Пример применения: Пример применения: поверхности образованные из коротких отрезков прямых.

Действие

M90 действует только в предложении программы, в котором M90 программировалось.

M90 задействует в начале предложения. Должна быть при этом избранная эксплуатация с расстоянием запаздывания.





Включить определённую окружность закругления между прямыми отрезками: M112

Совместимость

Из причин совместимости функция M112 остаётся дальше в распоряжении. Чтобы установить значение допуска при быстром фрезеровании контура, фирма HEIDENHAIN рекомендует однако применение цикла ДОПУСК, смотри “Специальные циклы”, страница 491.

Не учитывать точек при отработке не корригированных блоков прямых: M124

Стандартное поведение

УЧПУ отрабатывает все блоки прямых, введенные в активную программу.

Поведение с M124

При отработке **не корригированных блоков прямых** с очень маленкими расстояниями между точками можете через параметр **T** определить минимальное расстояние точек, до которого УЧПУ не должно учитывать точек при отработке.

Действие

M124 задействует в начале предложения.

УЧПУ сбрасывает автоматически M124, если выбираете новую программу.

Ввод M124

Если вводите в предложении позиционирования M124, то УЧПУ продолжает диалог для этого предложения и запрашивает минимальное расстояние точек **T**.

T можете определить также через Q-параметры (смотри “Принцип действия и обзор функций” на странице 548).

Обработка небольших ступеней контура: M97

Стандартное поведение

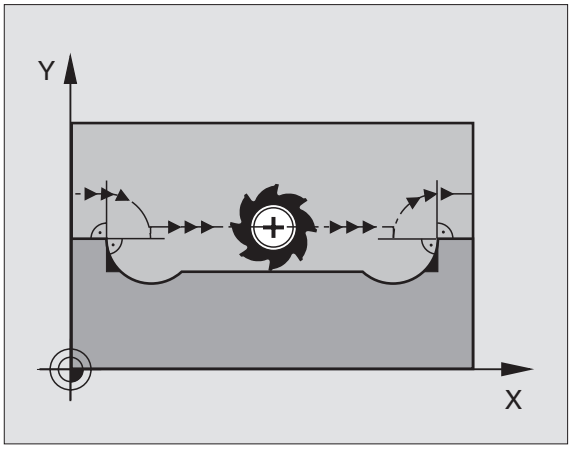
Стандартное поведение УЧПУ включает на наружном углу переходную окружность. При очень малых ступеньках контра инструмент повреждил бы контур из-за этого.

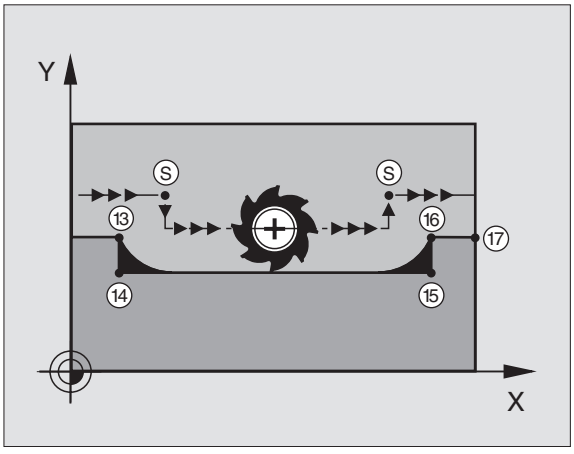
УЧПУ прерывает в таких местах прогон программы и выдаёт сообщение об ошибках “Радиус инструмента слишком большой ”.

Поведение с M97

УЧПУ установливает точку пересечения траекторий для элементов контура –как в случае внутренних углов – и перемещает инструмент над этой точкой.

Программируете M97 в этом предложении, в котором установлена точка внешнего угла.





Вместо **M97** оператор должен использовать более эффективную функцию **M120 LA** в программе (смотри “Предрасчёт контура с коррекцией радиуса (LOOK AHEAD): M120” на странице 282)!

Действие

M97 действует только в предложении программы, в котором M97 программировалось.



Угол контура не обрабатывается с M97 полностью. Возможно что Вы должны дополнительно обработать этот угол с помощью небольшого инструмента.

ЧУ-записи в качестве примера

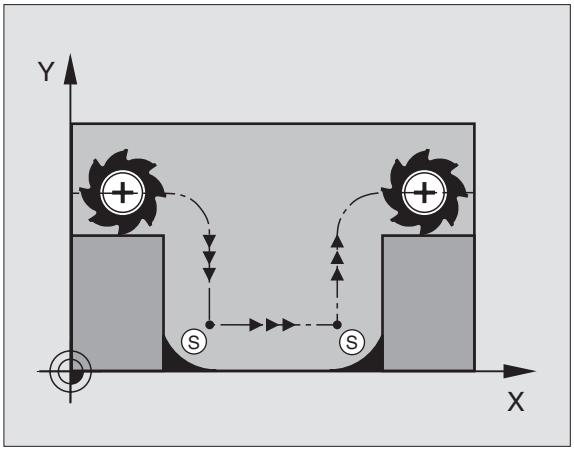
5 TOOL DEF L ... R+20	Большой радиус инструмента
...	
13 L X... Y... R... F... M97	Наезд точки контура 13
14 L IY-0.5 ... R... F...	Обработка небольшой ступени контура 13 и 14
15 L IX+100 ...	Наезд точки контура 15
16 L IY+0.5 ... R... F... M97	Обработка небольшой ступени контура 15 и 16
17 L X... Y...	Наезд точки контура 17

Полная обработка разомкнутых контуров: M98

Стандартное поведение

УЧПУ установливает на внутренних углах точку пересечения траекторий фрезы и перемещает инструмент с этой точки в новом направлении.

Если контур является разомкнутым на углах, то это приводит к неполной обработке:



Поведение с M98

С помощью дополнительной функции M98 УЧПУ подводит инструмент так далеко, что каждая точка контура обрабатывается:

Действие

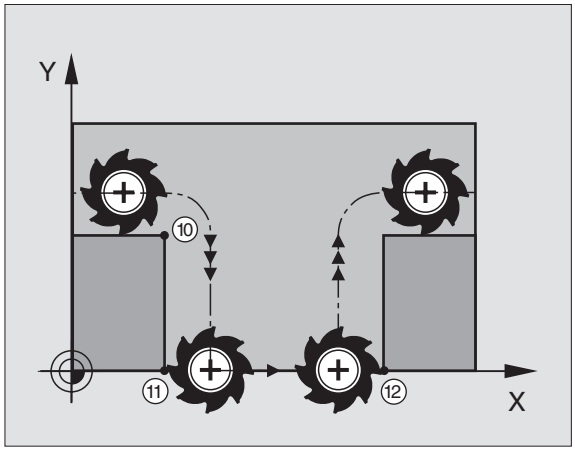
M98 действует только в предложениях программы, в которых M98 программировалось.

M98 задействует в конце предложения.

ЧУ-записи в качестве примера

Наезд точек контура 10, 11 и 12 друг за другом:

```
10 L X... Y... RL F
11 L X... IY... M98
12 L IX+ ...
```



Коэфицент подачи для движений врезания: M103

Стандартное поведение

УЧПУ перемещает инструмент независимо от направления движения, с программированной в последнем подачей.

Поведение с M103

УЧПУ уменьшает подачу по траектории, если инструмент перемещается в отрицательном направлении оси инструментов. Подача при врезании FZMAX рассчитывается из программированной в последнюю очередь подачи FPROG и коэфицента F%:

FZMAX = FPROG x F%

Ввести M103

Если вводите предложение позиционирования M103, то УЧПУ продолжает диалог и запрашивает коэфицент F.

Действие

M103 действует в начале предложения.
M103 отменить: M103 программировать без коэфицента



M103 действует только при активной наклоненной плоскости обработки. Уменьшение подачи действует тогда при перемещении в отрицательном направлении **наклоненной** оси инструментов.

ЧУ-записи в качестве примера

Подача при врезании составляет 20% подачи по ровной поверхности.

...	Действительная подача по контуру (мм/мин):
17 L X+20 Y+20 RL F500 M103 F20	500
18 L Y+50	500
19 L IZ-2.5	100
20 L IY+5 IZ-5	141
21 L IX+50	500
22 L Z+5	500

Подача в милиметрах /оборот шпинделя: M136

Стандартное поведение

Стандартное поведение УЧПУ перемещает инструмент с установленной в программе подачей F в мм/мин.

Поведение с M136

В программах с единицей измерения дюйм не разрешается M136 в сочетании с нововведенной альтернативой для подачи FU.

С M136 УЧПУ перемещает инструмент не в мм/мин а с установленной в программе подачей F в милиметрах/оборот шпинделя. Если изменяете частоту вращения через ручку перерегулирования шпинделя (Override), то УЧПУ согласовывает автоматически подачу.

Действие

M136 задействует в начале предложения.

Отнимете M136, программируя M137.

Скорость подачи при дугах окружности: M109/ M110/M111

Стандартное поведение

УЧПУ относит программированную скорость подачи к центру траектории инструмента.

Поведение на дугах окружности с M109

УЧПУ держит при обработке внутри и на наружии константную подачу режущей кромки инструмента на дугах окружности.

Поведение на дугах окружности с M110

УЧПУ держит подачу на дугах окружности константную только при внутренней обработке. В случае обработки на наружии дуг окружности не действует согласование подачи.

M110 действует также при внутренней обработке дуг окружности с помощью циклов контура. Если определяете M109 или M110 перед вызовом цикла обработки, то согласование подачи действует также в случае дуг окружности в пределах циклов обработки. На конец или после прервания цикла обработки восстановливается исходное состояние.

Действие

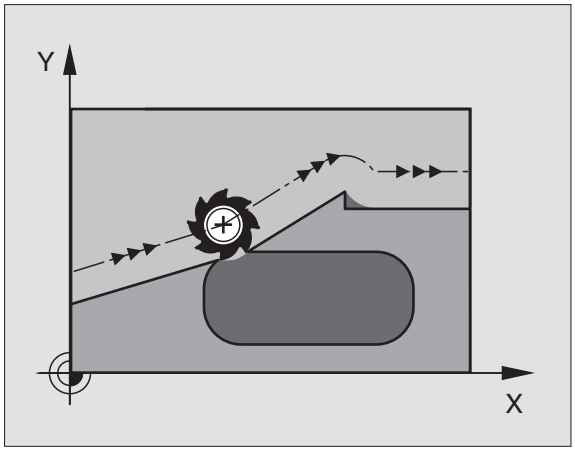
M109 и M110 задействуют в начале предложения.
M109 и M110 сбросиваете с M111.

Предрасчёт контура с коррекцией радиуса (LOOK AHEAD): M120

Стандартное поведение

Если радиус инструмента является больше ступени контура, по которой следует перемещаться с коррекцией радиуса, то УЧПУ прерывает прогон программы и указывает сообщение об ошибках. M97 (смотри “Обработка небольших ступеней контура: M97” на странице 277) подавляет сообщения об ошибках, но ведет к маркировке выхода из материала и смещает дополнительно положение угла.

При свободном резании УЧПУ повреждает иногда контур.



Поведение с M120

УЧПУ проверяет контур с коррекцией радиуса на места свободного резания и перерезания и рассчитывает траекторию инструмента, начиная с актуального предложения. Места, в которых инструмент повреждал бы контур остаются необработанными (смотри рисунок изображённый в тёмных оттенках). Можете применять M120 также, для того чтобы дополнить коррекцией радиуса данные оцифровывания или данные, составляемые на внешней системе программирования. Таким образом отклонения от теоретического радиуса инструмента становятся компенсируемые.

Количество предложений (максимально 99), предрасчитываемых УЧПУ, определяете с помощью LA (англ. **L**ook **A**head: смотри вперед) за M120. Чем больше количество предложений для предрасчёта в УЧПУ, тем медленее осуществляется переработка предложений.

ввод

Если вводите в предложении позиционирования M120, то УЧПУ продолжает диалог для этого предложения и запрашивает количество предложений для предрасчёта LA.

Действие

M120 должно стоять в ЧУ-предложении, содержащем также коррекцию радиуса RL или RR. M120 действует с этого предложения до момента

- отмены Вами коррекции радиуса с R0
- M120 LA0 программировать
- M120 программировать без LA
- с PGM CALL вызвать другую программу
- с помощью цикла 19 или функции PLANE наклонить плоскость обработки

M120 задействует в начале предложения.

Ограничения

- Повторный вход на контур после внешнего/внутреннего Стоп можете провести только с помощью функции ПРОБЕГ К БЛОКУ N
- Если используете функции траектории RND и CHF, то предложения перед и за RND и CHF могут содержать только координаты плоскости обработки
- Если наезжаете контур тангенциально, Вы вынуждены использовать функцию APPR LCT; предложение с APPR LCT может содержать только координаты плоскости обработки
- Если покидаете тангенциально контур, Вы должны использовать функцию DEP LCT; предложение с DEP LCT может содержать только координаты плоскости обработки
- Перед использованием ниже описанных функций оператор должен отменить M120 и коррекцию радиуса:
  - цикл 32 Допуск
  - цикл 19 Плоскость обработки
  - Функция PLANE
  - M114
  - M128
  - M138
  - M144
  - FUNCTION TCPM
  - WRITE TO KINEMATIC

Совмещение позиционирования маховичком во время прогона программы: M118

Стандартное поведение

УЧПУ перемещает инструмент в режимах работы прогона программы как это установлено в программе обработки.

Поведение с M118

С M118 можете провести во время прогона программы коррекции вручную с помощью маховичка. Для этого программируете M118 и вводите специфическое для оси значение (линейная ось или ось вращения) в мм.

ввод

Если вводите в предложении позиционирования M118, то УЧПУ продолжает диалог для этого предложения и запрашивает специфические для оси значения. Используйте оранжевые клавиши оси или ASCII-клавиатуру для ввода координат.

Действие

Отменяете позиционирование маховичком, программируя M118 без ввода координат ещё раз.

M118 задействует в начале предложения.

ЧУ-записи в качестве примера

Во время прогона программы должна иметься возможность перемещения маховичком на плоскости обработки X/Y на ±1 мм и на оси вращения B на ±5° от программированного значения:

```
L X+0 Y+38.5 RL F125 M118 X1 Y1 B5
```



M118 действует всегда в оргинальной системе координат, даже если функция Наклон плоскости обработки является активной!

M118 действует также в режиме работы Позиционирование с ручным вводом!

Если M118 активна, то в случае перерыва в программе не располагаете функцией РУЧНОЕ ПЕРЕМЕЩЕНИЕ !

Отвод от контура в направлении осей инструмента: M140

Стандартное поведение

УЧПУ перемещает инструмент в режимах работы прогона программы как это установлено в программе обработки.

Поведение с M140

С M140 MB (move back) можете передвигаться вводимый промежуток в направлении оси инструмента от контура.

ввод

Если вводите в предложении позиционирования M140, то УЧПУ продолжает диалог и запрашивает путь, по которой инструмент должен передвигаться от контура. Введите желаемый путь, по котором инструмент должен уехать от контура или нажмите Softkey MAX, чтобы переехать к пределу зоны перемещения.

Дополнительно можно программировать подачу, с которой инструмент передвигается по заданному пути. Если не вводится подача, УЧПУ перемещается по программированном пути на ускоренном ходе.

Действие

M140 дейтсвует только в предложении программы, в которой M140 запрограммировано.

M140 задействует в начале предложения.

ЧУ-записи в качестве примера

Предложение 250: Отвод инструмента 50 мм от контура

Предложение 251: Инструмент отвести к пределу зоны перемещения

```
250 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB 50 F750
251 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB MAX
```



M140 действует также если функция Наклон плоскости обработки, M114 или M128 является активной. В случае станков с поворотной головкой УЧПУ перемещает инструмент тогда в наклонённой системе.

С помощью функции **FN18: SYSREAD ID230 NR6** можете узнать расстояние от актуальной позиции к пределу зоны перемещения положительной оси инструмента.

С помощью **M140 MB MAX** можете переместить инструмент только в положительном направлении.

Подавление контроля импульсной системы: M141

Стандартное поведение

УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках при отклонённом щупе, как только Вы хотите переместить одну из направляющих.

Поведение с M141

УЧПУ перемещает направляющие также тогда, если импульсный зонд является отклонённым. Эта функция требуется, если записываете собственный цикл измерений в сопряжении с циклом измерений 3, чтобы переместить свободно импульсный зонд после отклонения с помощью предложения позиционирования.



Если применяете функцию M141, то обратите внимание, чтобы перемещать свободно импульсную систему в правильном направлении.

M141 действует только при движениях перемещения с предложениями прямых.

Действие

M141 действует только в предложении прогаммы, в котором M141 программировано.

M141 задействует в начале предложения.

Сброс модальной программной информации M142

Стандартное поведение

УЧПУ сбросывает модальную программную информацию в следующих ситуациях:

- Выбор новой программы
- Выполнить дополнительные функции M02, M30 или предложение END PGM (зависит от параметра станка 7300)
- Повторное определение цикла со значениями для основного поведения

Поведение с M142

Вся модальная информация, кроме основного поворота, 3D-вращения и Q-параметров сбросывается.

Функция **M142** не разрешается при пуске программы с определенной записи.

Действие

M142 действует только в предложении программы, в котором M142 запрограммировано.

M142 задействует в начале предложения.

Сброс основного поворота M143

Стандартное поведение

Стандартное поведение Основной поворот действует так долго, пока он сбросится или переписывается новыми значениями.

Поведение с M143

УЧПУ сбросывает программированный основной поворот в ЧУ-программе.

Функция **M143** не разрешается при пуске программы с определенной записи.

Действие

M143 действует только в предложении программы, в котором M143 запрограммировано.

M143 задействует в начале предложения.

Инструмент отвести автоматически от контура при ЧУ-стоп: M148

Стандартное поведение

УЧПУ останавливает в случае ЧУ-стоп все движения перемещения. Инструмент остановливается в точке задержания программы.

Поведение с M148



Функция M148 должна освобождаться производителем станков.

УЧПУ перемещает инструмент на 0.1 мм в направлении оси инструментов от контура, если в таблицы инструментов, в графе **LIFTOFF** установлен для активного инструмента параметр **Y** оператором (смотри “Таблица инструментов: Стандартные данные инструмента” на странице 170).

LIFTOFF действует в следующих ситуациях:

- при вызванном оператором останове ЧУ
- при вызванном ПО останове ЧУ, нпр. если появилась ошибка в системе привода
- В случае перерыва в электроснабжении



Учтите, что при повторном подводе к контуру особенно в случае искривленных поверхностей могут возникнуть повреждения контура. Высунуть инструмент из материала перед повторным подводом!

Действие

M148 действует так долго, пока она не деактивируется с M149.

M148 задействует в начале записи, M149 в конце записи.

Подавление сообщения конечного выключателя: M150

Стандартное поведение

УЧПУ останавливает отработку программы с сообщением об ошибках, если инструмент мог бы покинуть активное рабочее пространство в записи позиционирования. Выдается сообщение об ошибках, до выполнения записи позиционирования.

Поведение с M150

Если конечная точка записи позиционирования с M150 лежит вне активного рабочего пространства, тогда УЧПУ перемещает инструмент к пределу рабочего пространства и продолжает отработку программы без сообщения об ошибках.



Опасность столкновения!

Учтите, что путь подвода к программированной после записи M150 позиции может иногда резко измениться!

M150 действует также на пределы диапазона перемещения, дефинированные через функцию MOD.

Действие

M150 дейтсвует только в записи программы, в которой M150 запрограммировано.

M150 действует в начале записи.

7.5 Дополнительные функции для осей вращения

Подача в мм/мин на осях вращения A, B, C: M116 (ПО-опция 1)

Стандартное поведение

УЧПУ интрепретирует программированную подачу на оси вращения в градусах/мин. Подача по траектории зависит таким образом от расстояния центра инструмента от центра оси вращения.

Чем больше это расстояние, тем больше становится подача по траектории.

Подача в мм/мин на осях вращения с M116



Геометрия станка должна быть определена производителем станков в параметрах станка 7510 и последующих.

M116 действует только в случае круглых столов и планшайб. Для поворотных головок M116 не используется. Если станок оснащен комбинацией стол/головка, то УЧПУ игнорирует оси врещения качающейся головки.

M116 действует также при активной наклоненной плоскости обработки.

УЧПУ интрепретирует программированную подачу на оси вращения в мм/мин. При этом УЧПУ расчитывает в начале предложения подачу для этого предложения. Подача на оси вращения не изменяется, когда происходит отработка предложения, даже если инструмент приближается к центру осей вращения.

Действие

M116 действует на плоскости обработки
С M117 снимаете M116; в конце программы M116 тоже не действительно.

M116 задействует в начале предложения.

Перемещение осей вращения по оптимированном пути: M126

Стандартное поведение

Стандартное поведение УЧПУ при позиционировании осей вращения, которых индикация показывает значения ниже 360°, зависит от параметра станка 7682. Там установлено, должно ли УЧПУ подводить инструмент по разницы заданной позиции – и фактической позиции или принципиально всегда (также без M126) по коротчейшем пути к программированной позиции. Примеры:

Факт-положение	Заданное положение	Путь перемещения
350°	10°	–340°
10°	340°	+330°

Поведение с M126

С M126 передвигается по оси вращения, которой индикация показывает значения ниже 360°, по короткому пути. Примеры:

Факт-положение	Заданное положение	Путь перемещения
350°	10°	+20°
10°	340°	–30°

Действие

M126 задействует в начале предложения.
M126 сбросываете с M127; в конце программы M126 является тоже недействительным.

Сокращение индикации оси вращения на значение ниже 360°: M94

Стандартное поведение

УЧПУ перемещает инструмент от актульного значения угла к программировнному значению угла.

Пример:

Актуальное значение угла:	538°
Прогрммированное значение угла:	180°
Действительная путь перемещения:	–358°

Поведение с M94

УЧПУ снижает в начале предложения актуальное значение угла до значения ниже 360° и передвигается затем на программированную величину. Если несколько осей вращения является активными, то M94 сокращает индикацию всех осей вращения. В качестве альтернативы можете ввести после M94 ось вращения. УЧПУ сокращает тогда только индикацию той оси.

ЧУ-записи в качестве примера

Сокращение значений индикации всех активных осей вращения:

```
L M94
```

Сокращение значения индикации только C-оси:

```
L M94 C
```

Сокращение индикации всех осей вращения и затем перемещение с помощью C-оси на запрограммированное значение:

```
L C+180 FMAX M94
```

Действие

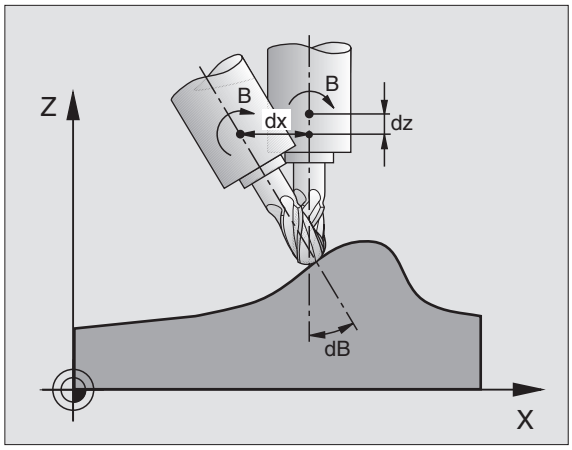
M94 действует только в предложении программы, в котором M94 запрограммировано.

M94 задействует в начале предложения.

Автоматическая коррекция геометрии станка при работе с осями наклона: M114 (ПО-опция 2)

Стандартное поведение

УЧПУ перемещает инструмент на установлённые в программе обработки позиции. Если изменяется в программе положение одной из осей наклона, то постпроцессор должен пересчитывать возникшое из этого смещение по линейным осям и произвести перемещение в одном предложении позиционирования. Так как в этом случае играет определённую роль геометрия станка, для каждого станка надо отдельно рассчитывать ЧУ-программу.



Поведение с M114

Геометрия станка должна дефинироваться производителем станков в таблицы кинематики.

Если изменяется в программе положение управляемой оси наклона, то УЧПУ компенсирует смещение инструмента с помощью 3D-коррекции длины автоматически. Так как геометрия станка сохраняется в параметрах станка, то УЧПУ компенсирует автоматически также характеристические для станка смещения. Программы должны только раз рассчитываться постпроцессором, даже если они отрабатываются на разных станках с УЧПУ.

Если на Вашем станке нет наклонных осей (поворот головки вручную, головка позиционируется PLC), можете после M114 ввести действующее положение поворотной головки (нпр. M114 B+45, Q-параметр допускается).

Коррекция радиуса инструмента должна учитываться системой САПР или постпроцессором. Программированная коррекция радиуса RL/RR приводит к появлению сообщения об ошибках.

Если УЧПУ выполняет коррекцию длины инструмента, то программированная подача относится к вершине инструмента, в других случаях к опорной точке инструмента.

Если Ваш станок оснащён управляемой поворотной головкой, то можете прервать прогон программы и изменить положение наклонной оси (нпр. с помощью маховичка).

С помощью функции ПРОБЕГ К БЛОКУ N можете продолжать программу обработки, начиная с места прервания работы. УЧПУ учитывает при активном M114 новое положение наклонной оси автоматически.

Чтобы изменить положение наклонной оси с помощью маховичка во вермя прогона программы, используйте M118 вместе с M128.

Действие

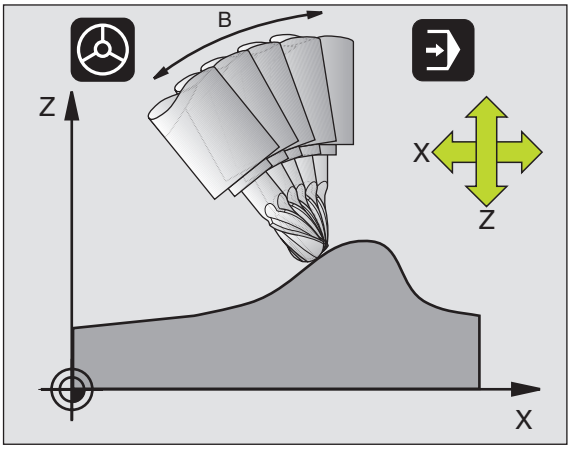
M114 задействует в начале предложения, M115 в конце предложения. M114 не действует при активной коррекции радиуса инструмента.

M114 отнимаете с M115. В конце программы M114 становится недействительным.

Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM): M128 (ПО-опция 2)

Стандартное поведение

УЧПУ перемещает инструмент на установлённые в программе обработки позиции. Если изменяется в программе положение одной из осей наклона, то надо пересчитывать возникшое из этого смещение по линейным осям и произвести перемещение в одном предложении позиционирования.



Поведение с M128 (TCPM: Tool Center Point Management)

Геометрия станка должна дефинироваться производителем станков в таблицы кинематики.

Если изменяется в программе положение управляемой оси наклона, то положение вершины инструмента в соотношении к загатовке не изменяется во время операции наклона.

Используйте **M128** вместе с **M118**, если хотите изменить положение осей наклона с помощью маховичка во время прогона программы. Совмещение позиционирования маховичком осуществляется при активном **M128** в жесткой системе координат станка.

В случае осей наклона с торцовыми зубьями: Изменить положение оси наклона, лишь после выхода инструмента из материала. Иначе могут возникнуть повреждения контура при выходе из зубчатого зацепления.

После **M128** можете ввести ещё одно значение подачи, с помощью которой УЧПУ выполняет выравнивающие перемещения по линейным осям. Если не вводите подачи или она больше установленной в параметре станка 7471, то задействует подача из параметра станка 7471.



До позиционирований с **M91** или **M92** и до **TOOL CALL**: **M128** возвратить в исходное состояние.

Для избежания повреждений контура можете с **M128** использовать только радиусную фрезу.

Длина инструмента должна относиться к центру головки радиусной фрезы.

Если M128 активная, то УЧПУ указывает в индикации статуса символ .

M128 при поворотных столах

Если при активном **M128** программируете движение поворотного стола, то УЧПУ поворачивает соответственно систему координат. Если поворочиваете нпр. C-ось на 90° (путём позиционирования или перемещнием нулевой точки) и программируете затем движение по X-оси, то УЧПУ выполняет движение по направляющей Y.

Также установленную опорную точку, смещающуеся из-за движения повортоного стола, УЧПУ преобразовывает.

M128 при трёхмерной коррекции инструмента

Если при активном **M128** и активной коррекции радиуса **RL**/**RR** выполняете трехмерную коррекцию инструмента, то УЧПУ позиционирует оси вращения автоматически при определенной геометрии станка (Peripheral-Milling, смотри “Трехмерная коррекция инструмента (опция программного обеспечения 2)”, страница 188).

Действие

M128 задействует только в начале записи, **M129** в конце записи. **M128** действует также в ручных ражимах работы и остаётся активным после смены режима работы. Подача для выравнивающего движения действует так долго, пока не программируется новая или **M128** установливается оператором с **M129** в исходное состояние.

M128 установливаете с **M129** в исходное состояние. Если в режиме работы прогона программы выбираете новую программу, то УЧПУ устанавливает **M128** также в исходное состояние.

ЧУ-записи в качестве примера

Выполнение выравнивающих движений с подачей составляющей 1000 мм/мин:

```
L X+0 Y+38.5 IB-15 RL F125 M128 F1000
```

Фрезерование наклоненным инструментом с помощью не управляемых осей вращения

Если на станке имеются не управляемые оси поворота (так называемые счетные оси), тогда можете в сочетании с M128 отработать операции обработки с помощью этих осей.

Это осуществляется следующим образом:

1. переместить оси вращения вручную на желаемую позицию. M128 не должна быть активной при этом
2. M128 активировать: УЧПУ считывает факт-значения всех имеющихся осей вращения, рассчитывает новую позицию центра инструмента и актуализирует индикацию положения
3. Требуемые компенсационные движения УЧПУ выполняет в следующем кадре позиционирования
4. Выполнение обработки
5. К концу программы отменить M128 используя M129 и переместить оси вращения в исходное положение



Так долго, как M128 ялвляется активной, УЧПУ контролирует факт-позицию не управляемых осей вращения. Если факт-позиция отклоняется от дефинированного производителем станков значения заданной позиции, то УЧПУ выдает сообщение об ошибках и остановливает прогон программы.

Останов точности на углах с нетангенциальными переходами: M134

Стандартное поведение

УЧПУ так перемещает инструмент при позиционировании с осями вращения, что на нетангенциальных переходах включается элемент перехода. Переход контура зависит от ускорения, толчка и установленного допуска отклонения от траектории контура.



Стандартное поведение УЧПУ можете так изменить с помощью параметра станка 7440, что при выборе программы M134 становится автоматически активной, смотри “Общие параметрыпользователя”, страница 656.

Поведение с M134

УЧПУ так перемещает инструмент при позиционировании с осями вращения, что на нетангенциальных переходах выполняется останов точности.

Действие

M134 задействует в начале предложения, M135 в конце предложения.

M134 отнимаете с M135. Если в режиме работы прогона программы выбираете новую программу, то УЧПУ отнимает также M134.

Выбор осей наклона M138

Стандартное поведение

Стандартное поведение УЧПУ учитывает в случае функций M114, M128 и Наклон плоскости обработки оси вращения, установленные производителем станков в параметрах машины.

Поведение с M138

УЧПУ учитывает в приведённых выше функциях только те оси качения, которые Вы определили с помощью M138.

Действие

M138 задействует в начале предложения.

M138 сбросываете, программируя M138 заново без указания осей качения.

ЧУ-записи в качестве примера

Для приведённых выше функций учитывать только ось наклона C:

```
L Z+100 R0 FMAX M138 C
```

Учёт кинематики станка в ФАКТ/ЗАДАННАЯ-позиции в конце предложения: M144 (ПО-опция 2)

Стандартное поведение

УЧПУ перемещает инструмент на установлённые в программе обработки позиции. Если изменяется в программе положение одной из осей наклона, то надо пересчитывать возникшое из этого смещение по линейным осям и произвести перемещение в одном предложении позиционирования.

Поведение с M144

УЧПУ учитывает изменение кинематики станка в индикации положения, как это имеет место нпр. при замене насадочного шпинделя. Если изменяется в программе положение управляемой оси наклона, то изменяется положение вершины инструмента в соотношении к загатовке во время операции наклона. Возникшее смещение перерассчитывается в индикации положения.



Позиционирования с M91/M92 допускаются при активном M144.

Индикация положения в режимах работы ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЬ ЗАПИСИ и ОТДЕЛЬНАЯ ЗАПИСЬ изменяется только тогда, когда наклонные оси достигли своего конечного положения.

Действие

M144 задействует в начале предложения. M144 не действует вместе с M114, M128 или Наклон плоскости обработки.

M144 отнимаете, программируя M145.



Геометрия станка должна быть определена производителем станков в параметрах станка 7510 и последующих. Производитель станков установливает способ воздействия в режимах работы автоматики и в режимах работы ручного управления.Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

7.6 Ввод дополнительных функций для лазерных режущих машин

Принцип

Для управления мощьностью лазера УЧПУ выдаёт через аналоговый S-выход значения напряжения. С помощью функций M200 до M204 можете во время прогона программы повлиять на мощность лазера.

Ввод дополнительных функций для лазерных режущих машин

Если вводите в предложении позиционирования M-функцию для лазерных режущих машин, то УЧПУ продолжает диалог и запрашивает соответственные параметры дополнительной функции.

Все дополнительные функции для лазерных режущих машин задействуют в начале предложения.

Непосредственная выдача программированного напряжения: M200 M200

Поведение с M200

УЧПУ выдаёт после M200 программированное значение как напряжение V.

Пределы ввода: 0 до 9.999 V

Действие

M200 действует так долго, пока через M200, M201, M202, M203 или M204 будет выдано новое напряжение.

Напряжение как функция промежутка: M201

Поведение с M201

M201 выдаёт напряжение в зависимости от прошедшего пути. УЧПУ повышает или уменьшает актуальное напряжение линейно, до уровня программированного значения V.

Пределы ввода: 0 до 9.999 V

Действие

M201 действует так долго, пока через M200, M201, M202, M203 или M204 будет выдано новое напряжение.

Напряжение как функция промежутка: M202

Поведение с M202

УЧПУ выдаёт напряжение как функцию скорости. Производитель станков установливает в параметрах станка вплоть до трёх характеристик FNR., в которых скорости подачи подчиняются напряжениям. С M202 выбираете характеристику FNR., из которой УЧПУ установливает напряжение для выдачи.

Пределы ввода: 1 до 3

Действие

M202 действует так долго, пока через M200, M201, M202, M203 или M204 будет выдано новое напряжение.

Выдача напряжения как функции времени (зависящая от времени стадия импульса): M203

Поведение с M203

УЧПУ выдаёт напряжение V как функцию времени TIME. УЧПУ повышает или уменьшает актуальное напряжение линейно, в программированном времени TIME, до уровня программированного значения напряжения V. Пределы ввода данных

Пределы ввода

Напряжение V: 0 до 9.999 вольт
Время TIME: 0 до 1.999 секунд

Действие

M203 действует так долго, пока через M200, M201, M202, M203 или M204 будет выдано новое напряжение.

Выдача напряжения как функции времени (зависящая от времени стадия импульса): M204

Поведение с M204

УЧПУ выдаёт программированное напряжение как импульс с программированной продолжительностью TIME. Пределы ввода данных

Пределы ввода

Напряжение V: 0 до 9.999 вольт
Время TIME: 0 до 1.999 секунд

Действие

M204 действует так долго, пока через M200, M201, M202, M203 или M204 будет выдано новое напряжение.



8

Программирование: циклы

8.1 Работа с применением циклов

Часто повторяющиеся операции обработки, охватывающие несколько шагов обработки, сохраняются в УЧПУ в виде циклов. Также пересчёты координат и некоторые специальные функции находятся в распоряжении как циклы (обзор: (смотри “” на странице 304)).

Циклы обработки с номерами от 200 используются Q-параметрами в качестве параметров передачи. Параметры с похожей функцией, которые требует УЧПУ в разных циклах, имеют всегда той же самый номер: нпр. Q200 это всегда безопасное расстояние, Q202 это всегда глубина подвода итд.



Циклы обработки выполняют при необходимости комплексные операции обработки. Из-за соображений безопасности выполнить перед отработкой графический тест программы (смотри “Тест программы” на странице 607)!

Специфические для станка циклы

На многих станках находятся в распоряжении циклы, внедренные в УЧПУ производителем станков дополнительно к циклам фирмы HEIDENHAIN. Для них предоставляется отдельный диапазон номеров циклов:

- Циклы от 300 до 399
  Специфические для станка циклы, дефинируемые через клавишу CYCLE DEF в программе
- Циклы от 500 до 599
  Специфические для станка циклы импульсной системы, дефинируемые через клавишу TOUCH PROBE в программе



Учтите при этом соответственное описание функции в инструкции по обслуживанию станка.

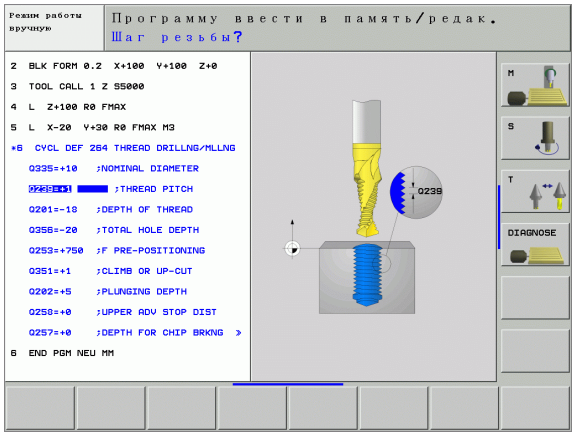
Иногда используются в случае специфических для станка циклов также параметры передачи, которые фирма HEIDENHAIN уже применяла в стандартных циклах. Для избежания проблем при одновременном использовании DEF-активных циклов (циклы, отрабатываемые автоматически УЧПУ при дефинировании цикла, смотри также “Вызов циклов” на странице 305) и CALL-активных циклов (циклы, вызываемые для отработки, смотри также “Вызов циклов” на странице 305) относительно перезаписывания многократно используемых параметров передачи, соблюдать следующий способ действия:

- Программировать DEF-активные циклы перед CALL-активными циклами
- Между дефиницией CALL-активного цикла и соответственным вызовом DEF-активного цикла только тогда программировать, если нет пересечений параметров передачи обоих циклов

Определение цикла через программируемые клавиши (Softkeys)



- Линейка Softkey показывает разные группы циклов
- Выбор цикла, нпр. ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ.
- УЧПУ открывает диалог и запрашивает все значения для ввода; одновременно УЧПУ высвечивает на правой половине экрана графику, в которой параметры для ввода подсвечены ярким светом
- Введите все требуемые УЧПУ параметры и окончите каждый ввод клавишей ENT
- УЧПУ закончит диалог после ввода всех необходимых данных



Определение цикла через GOTO-функцию (ИДИ К-функцию)



- Линейка Softkey показывает разные группы циклов
- УЧПУ указывает в первом окне обзор циклов.
- Выберите с помощью клавишей со стрелкой желаемый цикл или
- Выберите с помощью CTRL + клавишей со стрелкой (листование по страницам) желаемый цикл или
- Введите имя цикла и потвердите клавишей ENT. УЧПУ открывает диалог цикла как это выше описано

ЧУ-записи в качестве примера

```
7 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q201=3     ;ГЛУБИНА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q210=0     ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВВЕРХУ
    Q203=+0    ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q211=0.25  ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ
```

Группы циклов	Softkey	на странице
Циклы для глубокого сверления, развёртывания, расточивания, зенкерования, нарезания внутренней резьбы, резьбонарезания и фрезерования резьбы	СВЕРЛ./ РЕЗЬБА	странице 313
Циклы для фрезерования карманов (выемек), цапф и пазов	КАРМАНЫ/ ЦАПФЫ/ KANAUKI	странице 365
Циклы для произведения точечных рисунков нпр. окружность из точек или поверхность с точками	ШАБЛ.ТОЧ.	странице 403
SL-циклы (Subcontur-List), с помощью которых обрабатываются более сложные контуры, параллельно к контуру, состоящие из нескольких накладывающихся фрагментов контура, интерполяция цилиндрической оболочки	SL II	странице 410
Циклы для фрезерования ровных или скручивающихся поверхностей	ФР.ПОВЕР. POWIERCH.	странице 455
Циклы для пересчёта координат, с помощью которых любые контуры могут перемещаться, поворочиваться, отражаться симмиетрически, увеличиваться или уменьшаться	ПЕРЕЧИСЛ. КООРДИНАТ	странице 470
Специальные циклы Время пребывания, Вызов программы, Ориентация шпинделя, Допуск	СПЕЦ. ЦИКЛЫ	странице 491

Если в случае циклов обработки с номерами больше 200 применяете посредственные подчинения параметров (нпр. **Q210 = Q1**), то изменение продчинённого параметра (нпр. Q1) не действует после дефиниции цикла. Определите в таких случаях параметр цикла (нпр. **Q210**) непосредственно.

Если в циклах обработки с номерами больше 200 определяете параметры подачи, то через Softkey можете вместо числового значения присвоивать также в **TOOL CALL**-записи определенную подачу (Softkey FAUTO), или ускоренный ход (Softkey FMAX).

Если хотите стирать цикл с несколькими частичними предложениями, то УЧПУ выдает подсказку, должен ли стираться этот цикл полностью.

Вызов циклов

Условия

Перед вызовом цикла программируете в любом случае:

- **BLK FORM** для графического изображения (требуется только для тестовой графики)
- Вызов инструмента
- Направление вращения шпинделя (дополнительная функция M3/M4)
- Дефиниция цикла (CYCL DEF).

Обратите внимание на другие условия, которые приводятся при последующих описаниях цикла.

Следующие цилкы действуют с их определения в программе обработки. Этих циклов Вы не можете и Вам нельзя вызывать:

- циклы 220 Рисунки точек на окружности и 221 Рисунки точек на линиях
- SL-цикл 14 КОНТУР
- SL-цикл 20 ДАННЫЕ КОНТУРА
- цикл 32 ДОПУСК
- циклы для пересчёта координат
- цикл 9 ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ

Все другие циклы можете вызывать с помощью ниже описанных функций.

Вызов цикла с помощью CYCL CALL

Функция **CYCL CALL** вызывает определенный впоследней очереди цикл обработки. Точка старта цикла является последней программированной перед CYCL CALL-блокем позицией.

CYCL CALL

- Вызов цикла Вторичное протягивание Нажать клавишу CYCL CALL
- Вызов цикла Вторичное протягивание Нажать клавишу CYCL CALL M
- В данном случае ввести дополнительную функцию M (нпр. **M3** для включения шпинделя), или с помощью клавиши END заключить диалог

Вызов цикла с помощью CYCL CALL PAT

Функция **CYCL CALL PAT** вызывает последний определенный цикл на всех позициях, определенных в таблицы точек (смотри “Таблицы точек” на странице 308).

Вызов цикла с помощью CYCL CALL POS

Функция **CYCL CALL POS** вызывает определенный впоследней очереди цикл обработки один раз. Точка старта цикла это позиция, определенная в **CYCL CALL POS**-блоке.

УЧПУ подводит к указанной в **CYCL CALL POS**-записи позиции с логикой позиционирования:

- Если актуальная позиция инструмента на оси инструментов является больше верхней грани обрабатываемой детали (Q203), тогда УЧПУ позиционирует сначала на плоскости обработки на программируемую позицию а затем на оси инструментов
- Если актуальная позиция инструмента на оси инструментов лежит ниже верхней грани обарбатываемой детали (Q203), тогда УЧПУ позиционирует сначала на оси инструментов на безопасное расстояние а затем на плоскости обработки на программируемую позицию



В **CYCL CALL POS**-записи должны программироваться всегда три оси координат. Через координату на оси инструментов можете легко изменить позицию старта. Она действует как дополнительное смещение нулевой точки.

Определенная в **CYCL CALL POS**-блоке подача действует только для подвода к программированной в этом блоке позиции старта.

УЧПУ перемещает к определенной в **CYCL CALL POS**-блоке позиции принципиально с неактивной коррекцией радиуса (R0).

Если с помощью **CYCL CALL POS** вызываете цикл, в котором программировалась позиция старта (нпр. цикл 212), тогда определенная в цикле позиция действует как дополнительное смещение по отношении к дефинированной в **CYCL CALL POS**-записи позиции. Поэтому следует всегда определяемую в цикле позицию старта дефинировать с 0.

Без вызова цикла с M99/M89

Действующая блоками функция **M99** вызывает последний определенный цикл обработки. **M99** можете программировать в конце блока позиционирования, УЧПУ перемещает потом на эту позицию и вызывает потом последний определнный цикл обработки.

Если УЧПУ должно выполнить цикл автоматически после каждого предложения позиционирования, программируете вызов цикла с **M89** (зависит от параметра станка 7440).

Чтобы отменить воздействие **M89**, программируете

- **M99** в этом блоке позиционирования, в котором наезжается последняя точка старта или
- Оператор дефинирует с помощью **CYCL DEF** новый цикл обработки

Работа с применением дополнительных осей U/V/W

УЧПУ выполняет движение подвода по той оси, которую Вы определили в TOOL CALL-предложении в качестве оси шпинделя. Движения по плоскости обработки УЧПУ выполняет принципиально только по главным осям X, Y или Z. Исключения: Исключения:

- Если программируете непосредственно дополнительные оси для длины боков в цикле 3 ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПАЗОВ и в цикле 4 ФРЕЗЕРОВАНИЕ КАРМАНОВ.
- Если программиурете при SL-циклах дополнительные оси в в первом блоке подпрограммы контура
- В случае циклов 5 (КРУГЛЫЙ КАРМАН), 251 (ПРЯМОУГОЛЬНЫЙ КАРМАН), 252 (КРУГЛЫЙ КАРМАН), 253 (КАНАВКА) и 254 (КРУГЛАЯ КАНАВКА) УЧПУ отрабатывает цикл на этих осях, котороые программировались в последнем блоке позиционирования перед вызовом данного цикла. При активной оси инструментов Z допускаются следующие комбинации:
  - X/Y
  - X/V
  - U/Y
  - U/V

8.2 Таблицы точек

Применение

Если хотите отработать цикл или несколько циклов друг за другом, на нерегулярном рисунке точек, то составляете таблицу точек.

Если используете циклы сверления, то координаты плоскости обработки в таблцы точек соответствуют координатам центров отверстий. Если используете циклы фрезерования, то координаты плоскости обработки в таблицы точек соответствуют координатам точки старта соответственного цикла (нпр. координатам центра круглово кармана). Координаты на оси шпинделя соответствуют координате поверхности загатовки.

Ввод таблицы точек

Выбор режима работы **Программу вветси в память/ редактирование**:

PGM MGT

Вызов управления файлами: нажать клавишу PGM MGT:

ИМЯ ФАЙЛА?

ENT

Ввести имя и тип файла таблицы точек, потвердить клавишей ENT

MM

Выбор единицы измерения Нажать Softkey MM или ДЮЙМЫ. УЧПУ переходит в окно программы и высвечивает пустую таблицу точек

ВВОД СТРОКИ

С помощью Softkey ВКЛЮЧИТЬ СТРОКУ включить новую строку и ввести координаты желаемого места обработки

Повторять эту операцию, пока не будут введены все желаемые координаты



С помощью Softkeys X OFF/ON, Y OFF/ON, Z OFF/ON (вторая линейка Softkey) определяете, какие координаты можете ввести в таблицу точек.

Выделение отдельных точек для обработки

В таблицы точек можете через графу **FADE** определенный в соответственной строке пункт так обозначить, что он выделяется при обработке если требуется (смотри “Пропуск предложений” на странице 618).



Избрать пункт в таблицы, который должен выделяться



Избрать графу FADE



Активировать выделение или



деактивировать выделение

Выбор таблицы точек в программе

В режиме работы Программу ввести в память/редактировать выбирать программу, для которой надо активировать таблицу точек:

PGM CALL

Вызов функции для выбора таблицы точек:
Нажать клавишу PGM MGT:

ТАБЛИЦА ТОЧЕК

Нажать Softkey ТАБЛИЦА ТОЧЕК

Ввести таблицу точек, потвердить клавишей END. Если таблица точек не находится в том же самом списке как ЧУ-программа, то Вам надо ввести полное название тракта

ЧУ-предложение в качестве примера

```
7 SEL PATTERN “TNC:\DIRKT5\NUST35.PNT“
```

Вызов цикла в сопряжении с таблицей точек



УЧПУ отрабатывает с **CYCL CALL PAT** таблицу точек, определённую Вами в последнем (даже если Вы определили таблицу точек в вложенной с **CALL PGM** программе).

Если УЧПУ должно вызвать определённый в последнюю очередь цикл обработки в точках, которые были установлены в таблицы точек, то программируете вызов цикла с **CYCL CALL PAT**:



- Вызов цикла Вторичное протягивание Нажать клавишу CYCL CALL
- Ввод таблицы точек Нажать клавишу CYCL CALL PAT
- Ввести подачу, с которой УЧПУ должно перемещаться между точками (без ввода: перемещение с последней программированной подачей, FMAX не действует)
- Если требуется ввести дополнительную функцию M, потвердить клавишей END

УЧПУ отводит инструмент между точками старта на безопасную высоту. В качестве безопасной высоты УЧПУ использует либо координату оси шпинделя при вызове цикла или значение из параметра цикла Q204, в зависимости от того которое является больше.

Если хотите при предпозиционировании в оси шпинделя передвигаться со средуцированной подачей, используйте дополнительную функцию M103 (смотри “Коэфицент подачи для движений врезания: M103” на странице 280).

Способ воздействия таблиц точек с SL-циклами и циклом 12

УЧПУ интерпретирует эти точки как дополнительное перемещение нулевой точки.

Способ воздействия таблиц точек с циклами 200 до 208 и 262 до 267

УЧПУ интерпретирует точки плоскости обработки как координаты центра отверстия. Если хотите использовать определённую в таблицы точек координату на оси шпинделя как координату точки старта, то Вы должны определить верхнюю грань загатовки (Q203) с 0.

Способ воздействия таблиц точек с циклами от 210 до 215

УЧПУ интерпретирует эти точки как дополнительное перемещение нулевой точки. Если хотите определённые в таблицы точек пункты использовать в качестве координат точки старта, Вы должны программировать точки старта и верхнюю грань загатовки (Q203) с соответственном цикле фрезерования с 0.

Способ воздействия таблиц точек с циклами от 251 до 254

УЧПУ интерпретирует точки плоскости обработки как координаты позиции старта цикла. Если хотите использовать определённую в таблицы точек координату на оси шпинделя как координату точки старта, то Вы должны определить верхнюю грань загатовки (Q203) с 0.



Действует для всех циклов 2xx

Как только при **CYCL CALL PAT** актуальная осевая позиция инструмента лежит ниже безопасной высоты, УЧПУ выдает сообщение об ошибках **PNT: Безопасная высота слишком мала**. Безопасная высота рассчитывается из суммы координаты верхней грани детали (Q203) и 2. безопасного расстояния (Q204, или безопасное расстояние Q200, если Q200 своей величиной превышает Q204).

8.3 Циклы для сверления, нарезания внутренней резьбы и фрезерования резьбы

Обзор

Цикл	Softkey	на странице
240 ЦЕНТРОВАНИЕ С автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние, ввод на выбор диаметра центрования/глубины центрования		странице 315
200 СВЕРЛЕНИЕ С автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние		странице 317
201 РАЗВЁРТЫВАНИЕ С автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние		странице 319
202 РАСТАЧИВАНИЕ С автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние		странице 321
203 УНИВЕРСАЛЬНОЕ СВЕРЛЕНИЕ С автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние, ломка стружки, дегрессия		странице 323
204 ВОЗВРАТНОЕ ЗЕНКЕРОВАНИЕ С автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние		странице 325
205 УНИВЕРСАЛЬНОЕ ГЛУБОКОЕ СВЕРЛЕНИЕ С автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние, ломка стружки, расстояние опережения		странице 328

Цикл	Softkey	на странице
208 ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПО ВИНТОВОЙ ЛИНИИ ЧИСТОВОЕ С автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние		странице 331
206 НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ НОВОЕ С уравнивающим патроном, с автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние		странице 333
207 НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ GS НОВОЕ Без уравнивающего патрона, с автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние		странице 335
209 НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ ЛОМАНИЕ СТРУЖКИ Без уравнивающего патрона, с автоматическим предпозиционированием, 2. безопасное расстояние; ломание стружки		странице 337
262 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ Цикл для фрезерования резьбы в предрассверлённый материал		странице 341
263 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ С ЗЕНКОВАНИЕМ Цикл для фрезерования резьбы в предрассверлённый материал с произведением зенкерной фаски		странице 344
264 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ Цикл для сверления в полный материал и последующим фрезерованием резьбы с помощью инструмента		странице 348
265 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ ПО ЛИНИИ HELIX Цикл для фрезерования резьбы в полный материал		странице 352
267 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ НА НАРУЖИИ Цикл для фрезерования наружной резьбы с произведением зенкерной фаски		странице 352

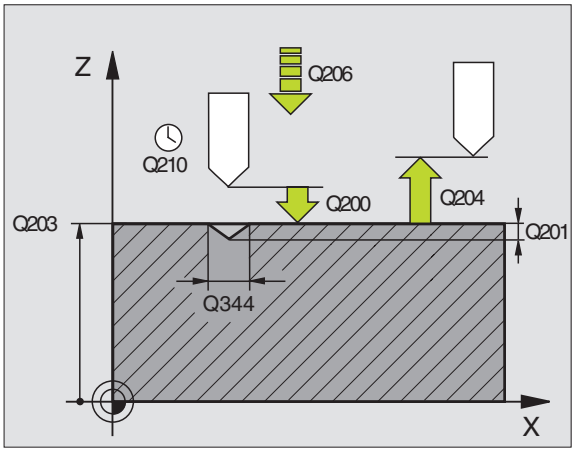
ЦЕНТРОВАНИЕ (цикл 240)

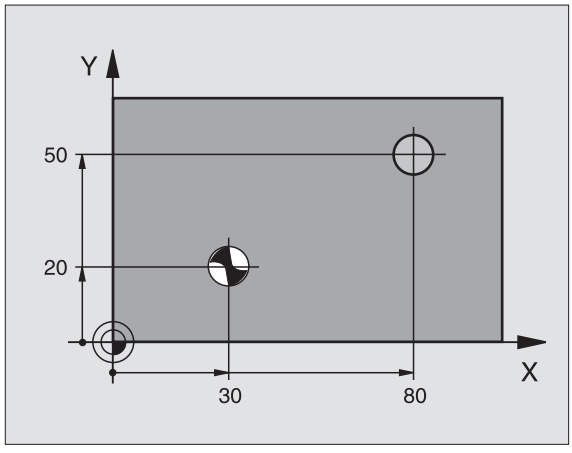
1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

2 Инструмент центрует с программированной подачей F на записанный диаметр центрования или на записанную глубину центрования

3 Если определено, инструмент задерживается на дне центрования

4 Затем инструмент перемещается с FMAX на безопасное расстояние или – если введено – на 2. безопасное расстояние





Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плоскости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Q344 (диаметр) или Q201 (глубина) определяет направление работы. Если программируете диаметр или глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенном диаметре или положительной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента - поверхности загатовки, значение ввести положительно
- **Выбор глубина/диаметр (0/1)** Q343: Выбор, следует центровать на заданном диаметре или на заданной глубине. Если следует центровать на заданном диаметре, то оператору надо дефинировать угол при вершине инструмента в графе **T-ANGLE**. таблицы инструментов TOOL.T
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна центрования (вершина центрового конуса) Действует только, если Q343=0 определено
- **Диаметр (знак числа)** Q344: Диаметр центрования. Действует только, если Q343=1 определено
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при центровании в мм/мин
- **Время пребывания внизу** Q211: время в секундах, которое инструмент находится на дне сверления
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)

Пример: ЧУ-блоки

```
10 L Z+100 R0 FMAX
11 CYCL DEF 240 ЦЕНТРОВАНИЕ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q343=1     ;ВЫБОР ГЛУБИНА/ДИАМЕТР
    Q201=+0    ;ГЛУБИНА
    Q344=-9    ;ДИАМЕТР
    Q206=250   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q211=0.1   ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ
    Q203=+20   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=100   ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
12 CYCL CALL X+30 Y+20 Z+0 FMAX M3
13 CYCL CALL X+80 Y+50 Z+0 FMAX
14 L Z+100 FMAX M2
```

СВЕРЛЕНИЕ (цикл 200)

1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

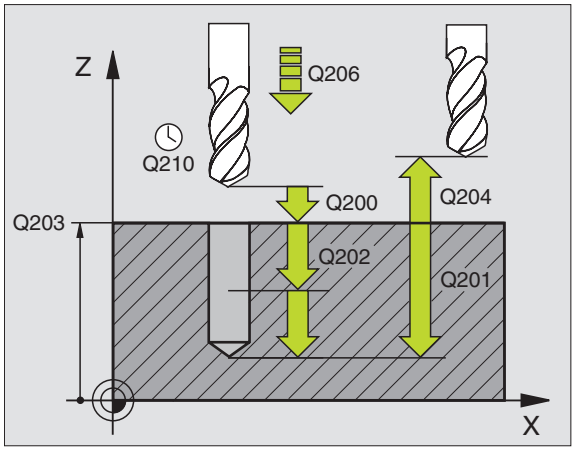
2 Инструмент сверлит с программированной подачей F до первой глубины подвода

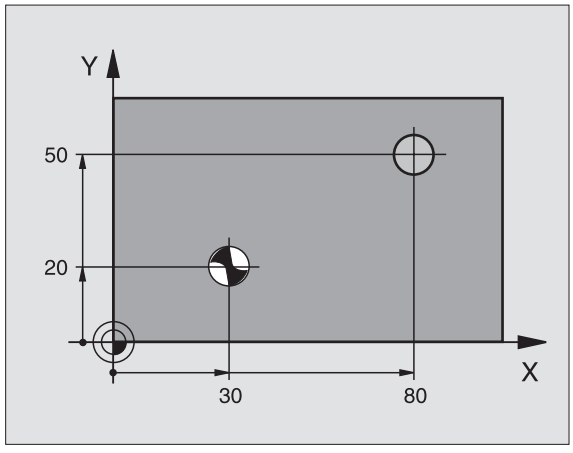
3 УЧПУ перемещает инструмент с FMAX обратно на безопасное расстояние, пребывает там - если введено - и перемещается снова с FMAX на безопасное расстояние над первой глубиной подачи

4 Потом инструмент сверлит с введённой подачей F на значение следующей глубины подвода

5 УЧПУ повторяет эту операцию (2 до 4), пока будет достигнута заданная глубина сверления

6 С дна отверстия инструмент перемещается с FMAX на безопасное расстояние или – если введено – на 2. безопасное расстояние





Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плоскости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента - поверхности загатовки, значение ввести положительно
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна сверления (вершина конуса сверла)
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится. Глубина не объязательно является многократностью глубины подвода. УЧПУ перемещаестя одним рабочим ходом на глубину если:
  - Глубина подвода и глубина равны друг другу
  - Глубина подвода больше глубины
- **Время пребывания на верху** Q210: Время в секундах, которое инструмент пребывает на безопасном расстоянии, после того как УЧПУ отвело его из отверстия для удаления стружки
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Время пребывания внизу** Q211: время в секундах, которое инструмент находится на дне сверления

Пример: ЧУ-блоки

```
10 L Z+100 R0 FMAX
11 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
    Q201=-15   ;ГЛУБИНА
    Q206=250   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q210=0     ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ
               ВВЕРХУ
    Q203=+20   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=100   ;2. БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
    Q211=0.1   ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ
               ВНИЗУ
12 L X+30 Y+20 FMAX M3
13 CYCL CALL
14 L X+80 Y+50 FMAX M99
15 L Z+100 FMAX M2
```

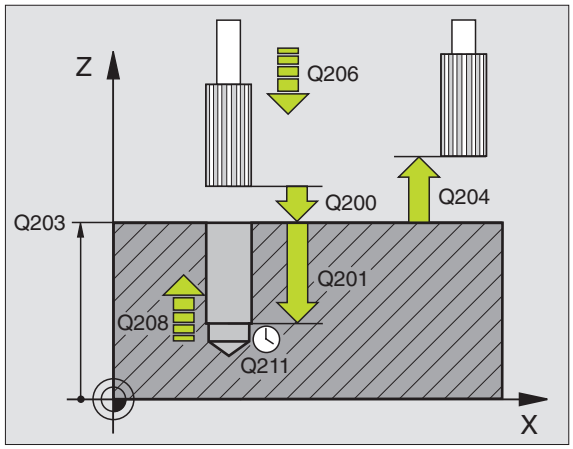
РАЗВЁРТЫВАНИЕ (цикл 201)

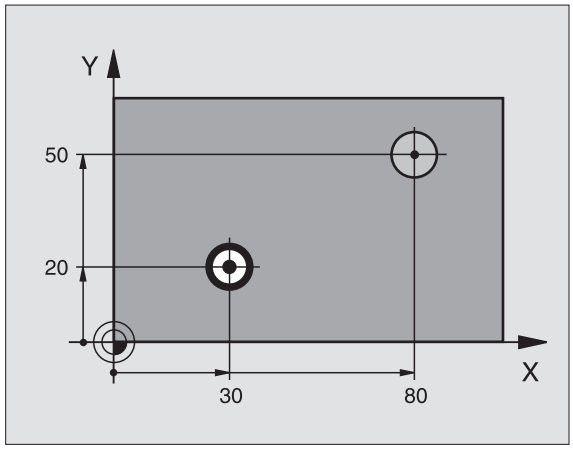
1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

2 Инструмент развёртывает с заданной подачей F до программированной глубины

3 На дне сверления пребывает инструмент, если это введено

4 Затем УЧПУ перемещает инструмент с подачей F обратно на безопасное расстояние и оттуда – если введено – с FMAX на 2-ое безопасное расстояние





Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плоскости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна сверления
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Время пребывания внизу** Q211: время в секундах, которое инструмент находится на дне сверления
- **Подача отвода** Q208: Скорость перемещения инструмента при выходе из отверстия в мм/мин. Если вводите Q208 = 0, то действует подача развёртывания
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)

Пример: ЧУ-блоки

```
10 L Z+100 R0 FMAX
11 CYCL DEF 201 REIBEN
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q201=-15   ;ГЛУБИНА
    Q206=100   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q211=0.5   ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ
    Q208=250   ;ПОДАЧА ВОЗВРАТА
    Q203=+20   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=100   ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
12 L X+30 Y+20 FMAX M3
13 CYCL CALL
14 L X+80 Y+50 FMAX M9
15 L Z+100 FMAX M2
```

РАСТАЧИВАНИЕ (цикл 202)

Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

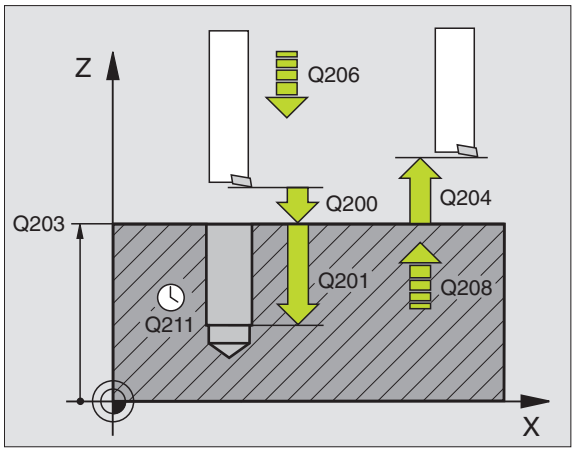
2 Инструмент сверлит с подачей сверления на глубину

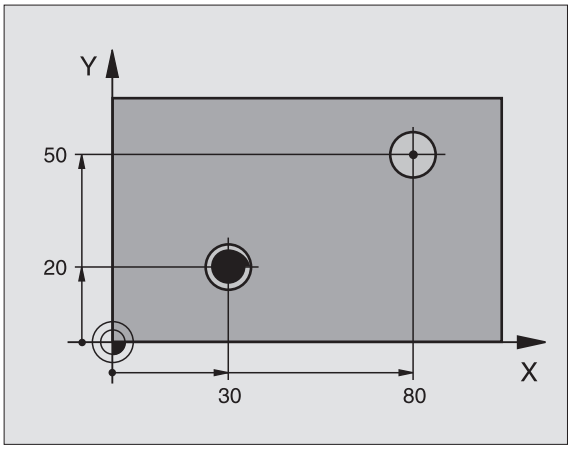
3 На дне сверления инструмент прабывает – если введено – со вращающемся шпиндельём для выхода из материала

4 Дальше УЧПУ проводит ориентацию шпинделя на эту позицию, которая дефинировалась в параметре Q336

5 Если Вы избрали выход из материала, то УЧПУ отводит в заданном направлении на 0,2 мм (жёсткое значение) из материала

6 Потом УЧПУ перемещает инструмент с подачей возврата на безопасное расстояние и оттуда – если введено – с FMAX на 2-ое безопасное расстояние. Если Q214=0 то наступает отвод при стенке сверления





Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

УЧПУ восстонавливает в конце цикла прежнее состояние СОЖ и шпинделя, активное перед вызовом цикла.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность заготовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности заготовки – дна сверления
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Время пребывания внизу** Q211: время в секундах, которое инструмент пробывает на дне сверления
- **Подача отвода** Q208: Скорость перемещения инструмента при выходе из отверстия в мм/мин. Если вводите Q208 = 0, то действует подача развёртывания
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Направление выхода из материала (0/1/2/3/4)** Q214: Определить направление, в котором УЧПУ отводить инструмент из дна сверления (после ориентации шпинделя)

  0 Не перемещать свободно инструмента
  1 Свободный ход инструмента в минус-направлении главной оси
  2 Свободный ход инструмента в минус-направлении вспомогательной оси
  3 Свободный ход инструмента в плюс-направлении главной оси
  4 Свободный ход инструмента в плюс-направлении вспомогательной оси



Опасность столкновения!

Выбирайте так направление свободного перемещения, чтобы инструмент мог уехать от края отверстия.

Проверте, где находится вершина инструмента, если программируете ориентацию шпинделя под углом, введенный Вами в Q336 (нпр. в режиме работы Позиционирование в ручным вводом). Выберите так угол, чтобы вершина инструмента лежала параллельно к одной из осей координат.

УЧПУ учитывает автоматически активное вращение системы координат при выходе из материала.

- **Угол для ориентации шпинделя** Q336 (абсолютно): Угол, на котором УЧПУ позиционирует инструмент перед выходом из материала

Пример:

```
10 L Z+100 R0 FMAX
11 CYCL DEF 202 ВЫТОЧИВАНИЕ
     Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
     Q201=-15   ;ГЛУБИНА
     Q206=100   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
     Q211=0.5   ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ
     Q208=250   ;ПОДАЧА ВОЗВРАТА
     Q203=+20   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
     Q204=100   ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
     Q214=1     ;НАПРАВЛЕНИЕ ВЫХОДА ИЗ МАТЕРИАЛА
     Q336=0     ;УГОЛ ШПИНДЕЛЬ
12 L X+30 Y+20 FMAX M3
13 CYCL CALL
14 L X+80 Y+50 FMAX M99
```

УНИВЕРСАЛЬНОЕ СВЕРЛЕНИЕ (цикл 203)

1. УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки
2. Инструмент сверлит с введенной подачей F до первой глубины подвода
3. Если введено ломание стружки, то УЧПУ перемещает инструмент обратно на заданное значение возврата. Если работаете без ломания стружки, то УЧПУ перемещает инструмент с подачей возврата на безопасное расстояние, пребывает там –если введено – и перемещает снова с FMAX на безопасное расстояние над первую глубину подвода
4. Затем инструмент сверлит с заданной подачей F на дальшую глубину подвода. Глубина подвода уменьшается с каждым подводом на количество снятия материала – если введено.
5. УЧПУ повторяет эту операцию (2-4), пока будет достигнута глубина сверления
6. На дне отверстия инструмент пребывает – если введено– для выхода из материала и после времени пребывания с подачей возврата на безопасное расстояние. Если Вы ввели 2-ое безопасное расстояние, то УЧПУ перемещает инструмент с FMAX туда



Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плоскости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.



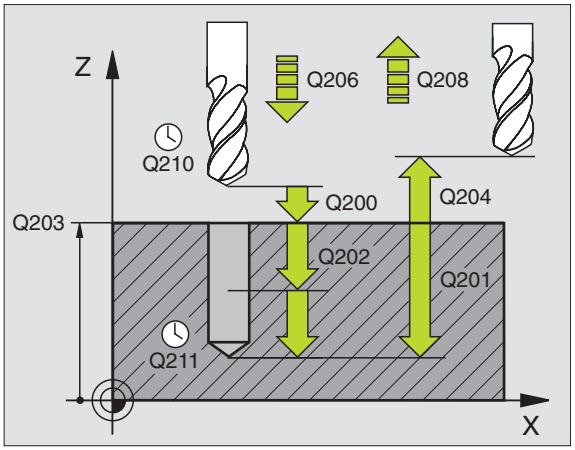
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна сверления (вершина конуса сверла)
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится. Глубина не объязательно является многократностью глубины подвода. УЧПУ перемещаестя одним рабочим ходом на глубину если:
  - Глубина подвода и глубина равны друг другу
  - Глубина подвода больше глубины
- **Время пребывания на верху** Q210: Время в секундах, которое инструмент пребывает на безопасном расстоянии, после того как УЧПУ отвело его из отверстия для удаления стружки
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Колич.снимамого материала** Q212 (инкрементно): Значение, на которое УЧПУ уменьшает глубину подвода Q202 после каждого подвода
- **Кол. ломания стружки при отводе** Q213: Количество ломаний стружки перед отводом УЧПУ инструмента из сверления для разжима. Для ломания стружки УЧПУ отводит инструмент каждый раз на значение возврата Q256
- **Минимальная лубина подвода** Q205 (инкрементно): Если Вы ввели количество снимаемого материала, то УЧПУ ограничивает подвод до введенног в Q205 значения
- **Время пребывания внизу** Q211: время в секундах, которое инструмент находится на дне сверления
- **Подача отвода** Q208: Скорость перемещения инструмента при выходе из отверстия в мм/мин. Если вводите Q208=0, то УЧПУ выходит с подачей Q206 из отверстия
- **Отвод при ломании стружки** Q256 (инкрементно): Значение, на которое УЧПУ отводит инструмент при ломании стружки



Пример: ЧУ-блоки

```
11 CYCL DEF 203 BOHREN
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q201=-20   ;ГЛУБИНА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q210=0     ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВВЕРХУ
    Q203=+20   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q212=0.2   ;КОЛИЧЕСТВО СНИМАЕМОГО МАТЕРИАЛА
    Q213=3     ;ЛОМАНИЕ СТРУЖКИ
    Q205=3     ;МИН. ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q211=0.25  ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ
    Q208=500   ;ПОДАЧА ВОЗВРАТА
    Q256=0.2   ;ВОЗВР.ПРИ ЛОМАНИИ СТРУЖКИ
```

ВОЗВРАТНОЕ ЗЕНКОВАНИЕ (цикл 204)

Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

Цикл работает только с обратными борштангами.

С помощью этого цикла производите углубления, находящиеся на нижней стороне детали.

1. УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки
2. Там УЧПУ проводит ориентацию шпинделя на 0°-позицию и смещает инструмент на размер эксцентрика
3. Затем инструмент погружается с подачей предпозиционирования в предсверлённое отверстие, а именно пока лезвие достигнет расстояния безопасности ниже нижней грани детали
4. УЧПу перемещает сейчас инструмент обратно на середину отверстия, включает шпиндель и при необходимости СОЖ и передвигается с подачей зенковки на заданную глубину зенковки
5. Если введено, инструмент прабывает на дне углубления и выходит затем из отверстия, проводит ориентацию шпинделя и смещает снова на размер эксцентрика
6. Потом УЧПУ перемещает инструмент с подачей возврата на безопасное расстояние и оттуда – если введено – с FMAX на 2-ое безопасное расстояние.

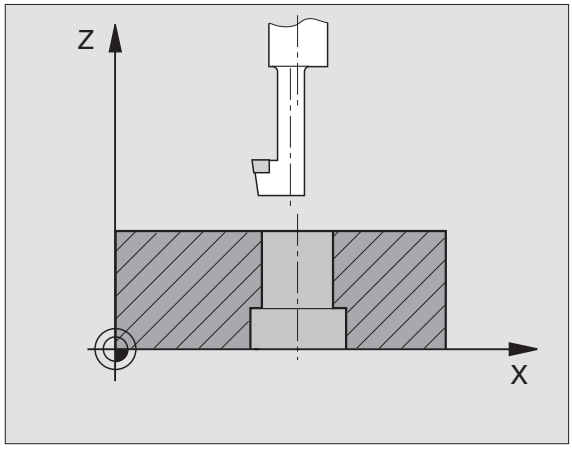
Обратите внимание перед программированием

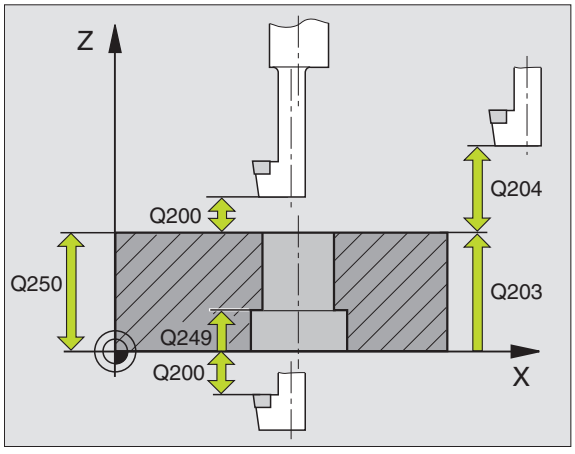
Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

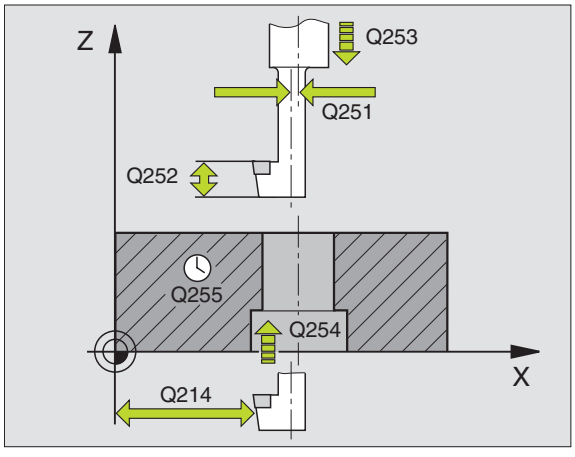
Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки при зенковании. Внимание: Внимание: положительный знак числа зенкерует в направлении положительной оси шпинделя.

Так ввести длину инструмента, чтобы не лезьвие а нижная кромка борштанги была замерена.

УЧПУ учитывает при расчёте точки старта зенкерования длину лезьвия борштанги и толщину материала.









- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина зенкерования** Q249 (инкрементно): Расстояние нижняя грань загатовки - дно зенкерования. Положительный знак числа производит углубление в положительном направлении оси шпинделя
- **Колич.снимамого материала** Q250 (инкрементно): Толщина загатовки
- **Размер эксцентрика** Q251 (инкрементно): Размер эксцентрика борштанги, взять из листа данных инструмента
- **Высота лезвий** Q252 (инкрементно): Размер эксцентрика борштанги, взять из листа данных инструмента
- **Подача предпозиционирования** Q253: Скорость перемещения инструмента при врезании в загатовку или или при выводе из загатовки в мм/мин
- **Подача зенкерования** Q254: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Время пребывания** Q255: Время пребывания в секундах на дне зенкерования
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Направление выхода из материала (0/1/2/3/4)** Q214: Определить направление, в котором УЧПУ должно перемещать инструмент на размер эксцентрика (после ориентации шпинделя), ввод 0 не разрешается

  1 Свободный ход инструмента в минус-направлении главной оси
  2 Свободный ход инструмента в минус-направлении вспомогательной оси
  3 Свободный ход инструмента в плюс-направлении главной оси
  4 Свободный ход инструмента в плюс-направлении вспомогательной оси

Пример: ЧУ-блоки

```
11 CYCL DEF 204 ВОЗВРАТНОЕ ЗЕНКОВАНИЕ
  Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
  Q249=+5    ;ГЛУБИНА ЗЕНКОВАНИЕ
  Q250=20    ;ТОЛЩИНА МАТЕРИАЛА
  Q251=3.5   ;РАЗМЕР ЭКСЦЕНТРИКА
  Q252=15    ;ВЫСОТА РЕЖУЩЕЙ КРОМКИ
  Q253=750   ;ПОДАЧА ПРЕДПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
  Q254=200   ;ПОДАЧА ЗЕНКОВАНИЯ
  Q255=0     ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ
  Q203=+20   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
  Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
  Q214=1     ;НАПРАВЛЕНИЕ ВЫХОДА ИЗ МАТЕРИАЛА
  Q336=0     ;УГОЛ ШПИНДЕЛЬ
```

Опасность столкновения!

Проверте, где находится вершина инструмента, если программируете ориентацию шпинделя под углом, введенный Вами в Q336 (нпр. в режиме работы Позиционирование в ручным вводом). Выберите так угол, чтобы вершина инструмента лежала параллельно к одной из осей координат. Выбирайте так направление свободного перемещения, чтобы инструмент мог уехать от края отверстия.

- **Угол для ориентации шпинделя** Q336 (абсолютно): Угол, на котором УЧПУ позиционирует инструмент перед погружением и перед отводом из сверления

УНИВЕРСАЛЬНОЕ ГЛУБОКОЕ СВЕРЛЕНИЕ (цикл 205)

1. УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки
2. Если введена углубленная точка старта, то УЧПУ перемещается с той же самой подачей позиционирования на безопасное расстояние над углубленную точку старта.
3. Инструмент сверлит с введенной подачей F до первой глубины подвода
4. Если введено ломание стружки, то УЧПУ перемещает инструмент обратно на заданное значение возврата. Если работаете без ломания стружки, то УЧПУ перемещает инструмент с ускоренным ходом на безопасное расстояние и перемещает снова с FMAX на расстояние опережения над первую глубину подвода
5. Затем инструмент сверлит с заданной подачей F на дальшую глубину подвода. Глубина подвода уменьшается с каждым подводом на количество снятия материала – если введено.
6. УЧПУ повторяет эту операцию (2-4), пока будет достигнута глубина сверления
7. На дне отверстия инструмент пребывает – если введено– для выхода из материала и после времени пребывания с подачей возврата на безопасное расстояние. Если Вы ввели 2-ое безопасное расстояние, то УЧПУ перемещает инструмент с FMAX туда

Обратите внимание перед программированием

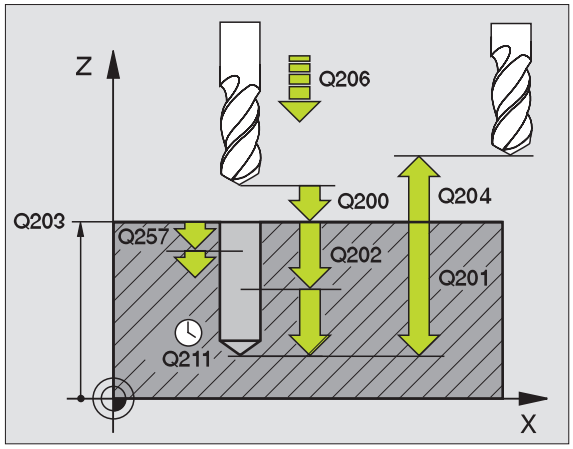
Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна сверления (вершина конуса сверла)
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится. Глубина не объязательно является многократностью глубины подвода. УЧПУ перемещаестя одним рабочим ходом на глубину если:
  - Глубина подвода и глубина равны друг другу
  - Глубина подвода больше глубины
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Колич.снимамого материала** Q212 (инкрементно): Значение, на которое УЧПУ уменьшает глубину подвода Q202 после каждого подвода
- **Минимальная лубина подвода** Q205 (инкрементно): Если Вы ввели количество снимаемого материала, то УЧПУ ограничивает подвод до введенног в Q205 значения
- **Расстояние опережения на верху** Q258 (инкрементно): Безопасное расстояние для позиционирования на ускоренном ходе, если УЧПУ перемещает инструмент после вывода из отверстия обратно на актуальную глубину подвода; значение при первом подводе
- **Расстояние опережения внизу** Q259 (инкрементно): Безопасное расстояние для позиционирования на ускоренном ходе, если УЧПУ перемещает инструмент после вывода из отверстия обратно на актуальную глубину подвода; значение при первом подводе

Если вводите Q258 неравным Q259, то УЧПУ изменяет равномерно расстояние опережения между первым и последним подводом на врезание.

- **Отвод при ломании стружки** Q257 (инкрементно): Подвод, после которого УЧПУ проводит ломание стружки. Нет ломания стружки, если Вы ввели 0.
- **Отвод при ломании стружки** Q256 (инкрементно): Значение, на которое УЧПУ отводит инструмент при ломании стружки
- **Время пребывания внизу** Q211: время в секундах, которое инструмент находится на дне сверления
- **Углубленная точка старта** Q379 (инкрементно по отношении к поверхности детали): Точка старта обработки сверлением, если уже с помощью более короткого инструмента выполнено предсверление на определенную глубину. УЧПУ перемещается с **Подачей предпозиционирования** с безопасного расстояния на углубленную точку старта
- **Подача предпозиционирования** Q253: Скорость перемещения инструмента при позиционировании с безопасного расстояния на углубленную точку старта в мм/мин. Дейтсвует только, если Q379 введено не равным 0.



Если через Q379 вводится углубленная точка старта, то УЧПУ изменяет только точку старта движения подвода. Перемещение возврата не изменяется УЧПУ, относится таким образом к координате поверхности обрабатываемой детали.

Пример: ЧУ-блоки

```
11 CYCL DEF 205 УНИВЕРСАЛЬНОЕ СВЕРЛЕНИЕ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q201=-80   ;ГЛУБИНА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q202=15    ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q203=+100  ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q212=0.5   ;КОЛИЧЕСТВО СНИМАЕМОГО МАТЕРИАЛА
    Q205=3     ;МИН. ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q258=0.5   ;РАССТОЯНИЕ ОПЕРЕЖЕНИЯ ВВЕРХУ
    Q259=1     ;РАССТ.ОПЕРЕЖЕНИЯ ВНИЗУ
    Q257=5     ;ГЛУБИНА СВЕРЛЕНИЯ ЛОМАНИЕ СТРУЖКИ
    Q256=0.2   ;ВОЗВР.ПРИ ЛОМАНИИ СТРУЖКИ
    Q211=0.25  ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ
    Q379=7.5   ;ТОЧКА СТАРТА
    Q253=750   ;ПОДАЧА ПРЕДПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
```

ФРЕЗЕРОВАНИЕ СВЕРИЛЬНЫХ ОТВЕРСТИЙ (цикл 208)

1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на заданное безопасное расстояние над поверхностью загатовки наезжает заданный диаметр окружности закругления (если есть место)

2 Инструмент фрезерует с заданной подачей F по винтовой линии до заданной глубины сверления

3 Когда достигнет глубины сверления, УЧПУ проходит ещё один полный круг для удаления оставшегося при врезании материала

4 Затем УЧПУ позиционирует инструмент снова на середину отверстия

5 Потом УЧПУ передвигается обратно с FMAX на безопасное расстояние. Если Вы ввели 2-ое безопасное расстояние, то УЧПУ перемещает инструмент с FMAX туда

Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плоскости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Если Вы ввели внутренний диаметр отвестия равным диаметру инструмента, то УЧПУ сверлит без интерполяции винтовых линий, непосредственно на заданную глубину.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!

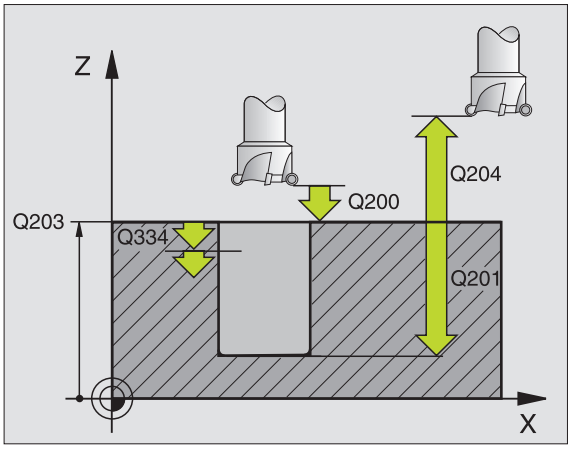


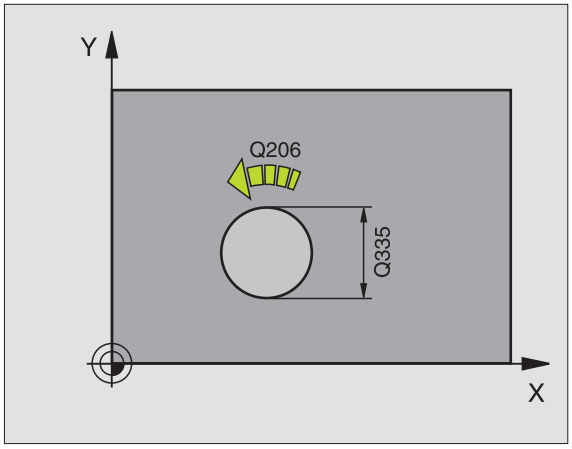
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна сверления
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Подача на одну винтовую линию** Q334 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится по винтовой линии (=360°).

Учтите, что Ваш инструмент повредит так себя как и загатовку при слишком большом подводе на врезание.

Для избежания слишком большого подвода, введите в таблицы инструментов в графе ANGLE максимальное значение угла погружения инструмента смотри “Данные инструмента”, страница 168. УЧПУ рассчитывает тогда автоматически максимальный допускаемый подвод и изменяет записанное Вами значение.

- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Заданный диаметр** Q335: (абсолютно): Диаметр сверления. Если Вы ввели внутренний диаметр отвестия равным диаметру инструмента, то УЧПУ сверлит без интерполяции винтовых линий, непосредственно на заданную глубину.
- **Предсверленный диаметр** Q342: (абсолютно): Как только вводите в Q342 значение больше 0, то УЧПУ не проверяет дальше соотношения диаметра: заданный диаметр-диаметр инструмента. Таким образом можете фрезеровать отверстия диаметром в два раза больше диаметра инструмента





Пример: ЧУ-блоки

12 CYCL DEF 208 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
Q201=-80 ;ГЛУБИНА
Q206=150 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
Q334=1.5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
Q203=+100 ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
Q204=50 ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
Q335=25 ;ЗАДАННЫЙ ДИАМЕТР
Q342=0 ;ЗАД.ДИАМЕТР

НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ НОВОЕ с уравнивающим патроном (цикл 206)

1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

2 Инструмент перемещаестя одним рабочим ходом на глубину сверления

3 После этого направление вращения шпинделя обращается и инструмент отводится обратно на позицию старта Если Вы ввели 2-ое безопасное расстояние, то УЧПУ перемещает инструмент с FMAX туда

4 На безопасном расстоянии направление вращения шпинделя снова обращается

Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Инструмент должен быть закреплён в патроне уравнения линейного расширения. Патрон выравнивания линейных расширений компенсирует допуски подачи и частоты вращения во время обработки.

Когда цикл отрабатывается, поворотная ручка для Override частоты вращения не действует. Ручка для Override подачи активна только ограничено (установленно производителем станков, обратите внимание на инструкцию обслуживания).

Для правой резьбы активируйте шпиндель с M3, для левой резьбы с M4.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



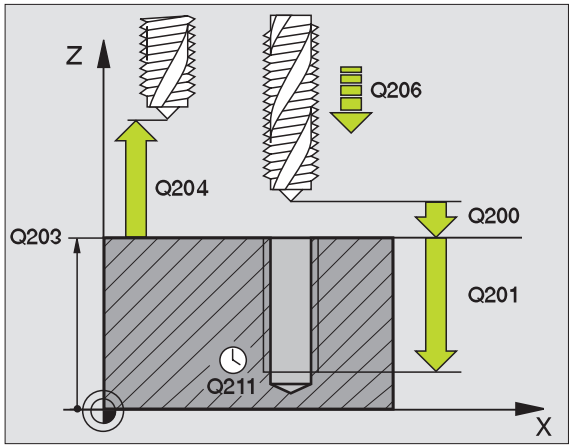
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки 4x шаг резьбы
- **Глубина сверления** Q201 (длина внутренней резьбы, инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна сверления
- **Подача F** Q206: Скорость перемещения при нарезании внутренней резьбы
- **Время пребывания внизу** Q211: Ввести значение между 0 и 0,5 секунды, чтобы избежать заклинивания инструмента при возврате
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)

Установить подачу: F = S x p

F: Подача мм/мин)
S: Частота вращения шпинделя (об/мин)
p: Шаг резьбы (мм)

Выход из материала при прервании программы

Если во время нарезания внутренней резьбы нажмите внешнюю клавишу Стоп (Stop), УЧПУ высвечивает Softkey, с помощью которого можете вывести инструмент из материала.



Пример: ЧУ-блоки

```
25 CYCL DEF 206 НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ НОВОЕ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q201=-20   ;ГЛУБИНА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q211=0.25  ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ
    Q203=+25   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
```

НАРЕЗАНИЕ РЕЗЬБЫ без уравнивающего патрона GS НОВОЕ (цикл 207)

Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

УЧПУ режет резьбу или одним или несколькими рабочими ходами без патрона выравнивания линейных расширений.

1. УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки
2. Инструмент перемещаестя одним рабочим ходом на глубину сверления
3. После этого направление вращения шпинделя обращается и инструмент отводится обратно на позицию старта Если Вы ввели 2-ое безопасное расстояние, то УЧПУ перемещает инструмент с FMAX туда
4. На безопасном расстоянии УЧПУ останавливает шпиндель

Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра Глубина сверления определяет направление работы.

УЧПУ рассчитывает подачу в зависимости от частоты вращения. Если изменяете частоту вращения через Override шпинделя, то УЧПУ согласовывает автоматически подачу.

Ручка для Override подачи не активная.

В конце цикла шпиндель стоит. Перед следующей обработкой включите снова шпиндель с M3 (или M4).

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

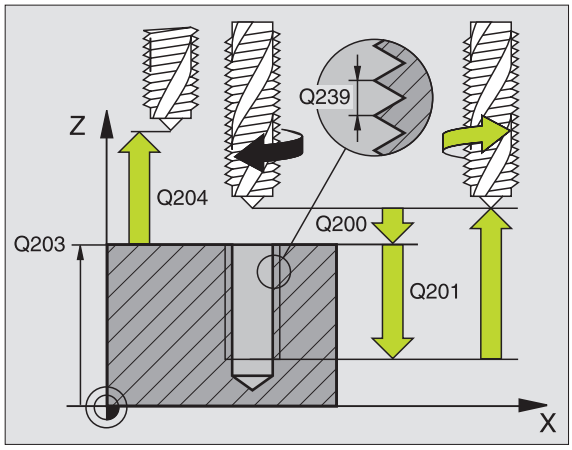
Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина сверления** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна сверления
- **Шаг резьбы** Q239
  Шаг резьбы. Знак числа определяет правую или левую резьбу:
  += правая резьба
  –= левая резьба
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)

Выход из материала при прервании программы

Если во время операции резьбонарезания нажмите клавишу Стоп (Stop), УЧПУ высвечивает Softkey РУЧНОЙ ВЫХОД ИЗ МАТЕРИАЛА . Если нажмите РУЧНОЙ ВЫХОД ИЗ МАТЕРИАЛА, можете вывести инструмент из материала с управлением. Нажмите для этого положительную клавишу направления оси активной оси шпинделя.



Пример: ЧУ-блоки

```
26 CYCL DEF 207 НАР.ВНУТРЕННЕЙ
РЕЗЬБЫ НОВОЕ GS
   Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
   Q201=-20   ;ГЛУБИНА
   Q239=+1    ;ШАГ РЕЗЬБЫ
   Q203=+25   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
   Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
```

НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ ЛОМАНИЕ СТРУЖКИ (цикл 209)



Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

УЧПУ режет резьбу с несколькими подводами на заданную глубину. Через параметр можете определить, должен ли инструмент полнстью выводится из отверстия при ломании стружки или нет.

1. УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на заданное безопасное расстояние над поверхностью загатовки и проводит там ориентацию шпинделя
2. Инструмент перемещается на заданную глубину подвода, обращает направление вращения шпинделя и передвигается –в зависимости от дефиниции– на определённое значение назад или для удаления стружки из отверстия
3. После этого направление вращения шпинделя обращается и подводится на следующую глубину подвода
4. УЧПУ повторяет эту операцию (2 до 3), пока будет достигнута заданная глубина сверления
5. Затем инструмент отводится на безопасное расстояние. Если Вы ввели 2-ое безопасное расстояние, то УЧПУ перемещает инструмент с FMAX туда
6. На безопасном расстоянии УЧПУ остановливает шпиндель



Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина резьбы определяет направление обработки.

УЧПУ рассчитывает подачу в зависимости от частоты вращения. Если изменяете частоту вращения через Override шпинделя, то УЧПУ согласовывает автоматически подачу.

Ручка для Override подачи не активная.

В конце цикла шпиндель стоит. Перед следующей обработкой включите снова шпиндель с M3 (или M4).

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

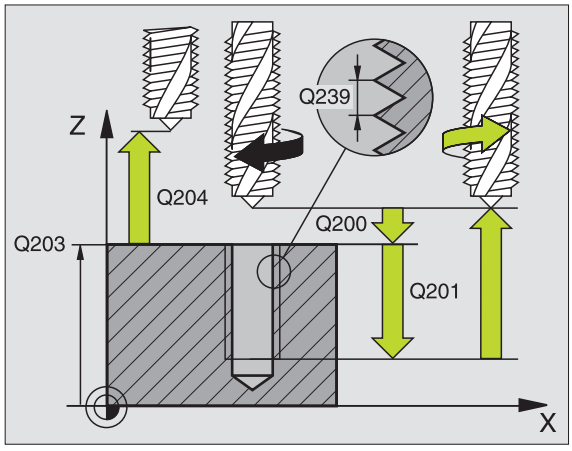
Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина резьбы** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна сверления
- **Шаг резьбы** Q239
  Шаг резьбы. Знак числа определяет правую или левую резьбу:
  += правая резьба
  –= левая резьба
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Отвод при ломании стружки** Q257 (инкрементно): Подвод, после которого УЧПУ проводит ломание стружки.
- **Отвод при ломании стружки** Q256: УЧПУ множит шаг Q239 через введённое значение и перемещает инструмент при ломании стружки на это расчитанное значение назад. Если вводите Q256 = 0, то УЧПУ выходит полностью из отверстия для удаления стружки (на безопасное расстояние)
- **Угол для ориентации шпинделя** Q336 (абсолютно): Угол, на котором УЧПУ позиционирует инструмент перед резьбонарезанием Таким образом можете провести дополнительное резьбонарезание при необходимости

Выход из материала при прервании программы

Если во время операции резьбонарезания нажмите клавишу Стоп (Stop), УЧПУ высвечивает Softkey РУЧНОЙ ВЫХОД ИЗ МАТЕРИАЛА . Если нажмите РУЧНОЙ ВЫХОД ИЗ МАТЕРИАЛА , можете вывести инструмент из материала с управлением. Нажмите для этого положительную клавишу направления оси активной оси шпинделя.



Пример: ЧУ-блоки

```
26 CYCL DEF 209 НАР.ВНУТР. РЕЗЬБЫ
ЛОМАНИЕ СТР.
   Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
   Q201=-20   ;ГЛУБИНА
   Q239=+1    ;ШАГ РЕЗЬБЫ
   Q203=+25   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
   Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
   Q257=5     ;ГЛУБИНА СВЕРЛЕНИЯ
               ЛОМАНИЕ СТРУЖКИ
   Q256=+25   ;ВОЗВР.ПРИ ЛОМАНИИ
               СТРУЖКИ
   Q336=50    ;УГОЛ ШПИНДЕЛЬ
```

Основы к фрезеровании резьбы

Условия

- Станок должне быть оснащён внутренним охлаждениеи шпинделя (СОЖ мин. 30 бар, сжатый воздух мин.
- Так как при фрезеровании резьбы возникают как правило искажения профиля резьбы, требуются тогда специфические, связанные с инструментом исправления, которые можете взять из каталога инструментов или запросить у Вашего производителя станков. Исправление осуществляется при TOOL CALL через дельта-радиус DR
- Циклы 262, 263, 264 и 267 применяются только с инструментами правово вращения. Для цикла 265 можете использовать инструменты правово и левово вращения
- Направление обработки установливается на основе следующих параметров ввода: Направление обработки возникает из следующих параметров ввода: знак числа шага резьбы Q239 (+ = правая резьба /– = левая резьба) и вида фрезерования Q351 (+1 = попутное /–1 = встречное). В последующей таблицы видите связь между параметрами ввода для инструментов правово вращения.

Внутреняя резьба	Шаг резьбы	Вид фрезерования	Направление обработки
правая	+	+1(RL)	Z+
левая	–	–1(RR)	Z+
правая	+	–1(RR)	Z–
левая	–	+1(RL)	Z–

Наружная (внешняя) резьба	Шаг резьбы	Вид фрезерования	Направление обработки
правая	+	+1(RL)	Z–
левая	–	–1(RR)	Z–
правая	+	–1(RR)	Z+
левая	–	+1(RL)	Z+

Опасность столкновения!

Программируйте в случае подводов на глубину всегда те же самые знаки числа, так как цилки содержат несколько операций, независимых друг от друга. Приоритет по которому решается направление обработки, описывается в соответственном цикле. Хотите нпр. повторить цикл только с операцией зенкрования, то введите тогда 0 для глубины резьбы, направление обработки определяется через глубину зенкерования.

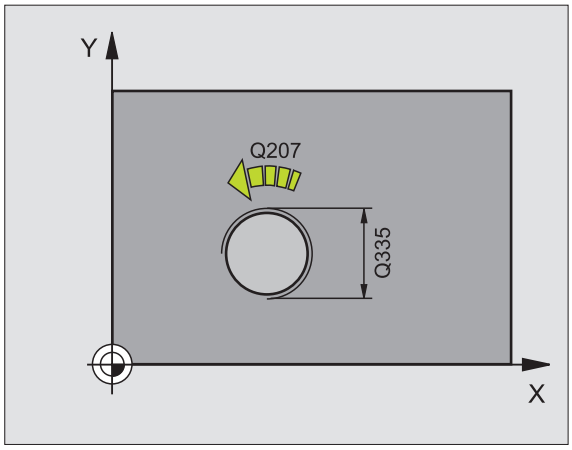
Поведение при сломании инструмента!

Если во время резьбонарезания произойдёт поломка инструмента, то остановите прогон программы, выберите режим работы Позиционирование с ручным вводом и переместите инструмент линейным движением в середину отверстия. Затем можете переместить свободно инструмент по оси подвода и заменить его.

УЧПУ относит программированную подачу при фрезеровании резьбы к лезвию инструмента. А так как УЧПУ высвечивает подачу в отнесении к траектории центра, то указанное значение не совпадает с программированным значением.

Направление резьбы изменяется, если отрабатываете цикл фрезерования резьбы вместе с циклом 8 ЗЕРКАЛЬНОЕ ОТРАЖЕНИЕ только на одной оси.

ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ (цикл 262)



1. УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки
2. Инструмент перемещается с программированной подачей предпозиционирования на плоскость старта, возникающей из знака числа шага резьбы, вида фрезерования и количества проходов для дополнительной обработки (зачистки)
3. Затем инструмент перемещается тангенциально Helix-движением к номинальному диаметру резьбы При этом выполняется перед подводом по винтовой линии еще компенсационное движение на оси инструмента, для начала траектории резьбы на программированной плоскости
4. В зависимости от параметра Дополнительная обработка инструмент фрезерует резьбу одним, несколькими смещенными движениями по винтовой линии или одним непрерывным движением по винтовой линии
5. Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки
6. В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент на ускоренном ходу на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние

Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знак числа параметра цикла Глубина резьбы определяет направление обработки. Если программируете Глубина резьбы = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Перемещение подвода к номинальному диаметру резьбы выполняется по полукругу, начиная с центра . Если диаметр инструмента 4 раза меньше чем шага резьбы номинального диаметра резьбы, то выполняется боковоепредпозиционирование.

Учтите, что УЧПУ выполняет выравнивающее движение на оси инструментов перед движением подвода. Величина выравнивающего движения зависит от шага резьбы. Обратитите внимание на достаточно места в отверстии!

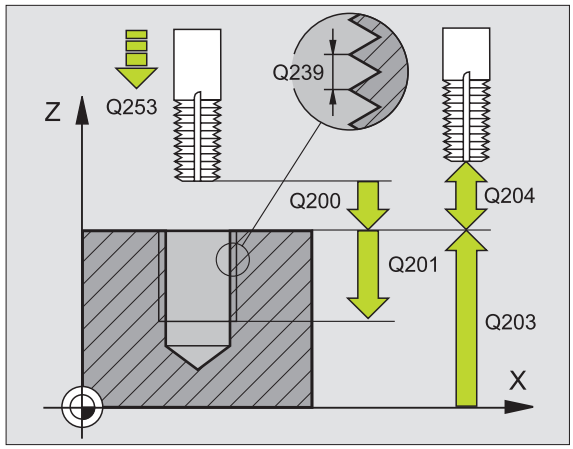
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

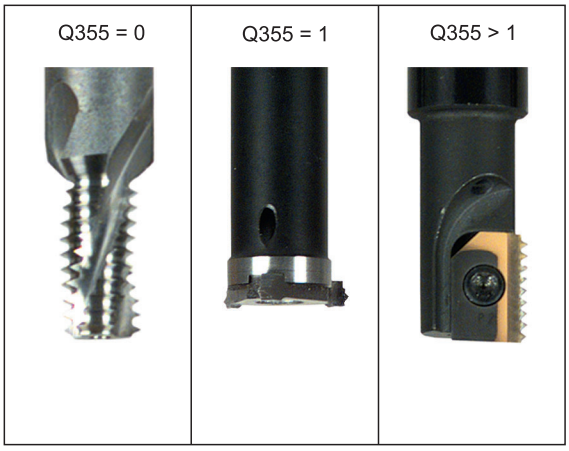
Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **Заданный диаметр** Q335: Номинальный диаметр резьбы
- **Шаг резьбы** Q239 Шаг резьбы. Знак числа определяет правую или левую резьбу:
  + = правая резьба
  – = левая резьба
- **Глубина резьбы** Q201 (инкрементно): Расстояние между поверхностью загатовки и дном резьбы
- **Дополнительная обработка** Q355: Количество витков резьбы, на которые смещается инструмент:
  0 = 360° винтовая линия на глубину резьбы
  1 = непрерывная винтовая линия по всей длине резьбы
  >1 = несколько Helix-траекторий с подводом и отводом, между ними УЧПУ смещает инструмент на Q355 умножить на шаг
- **Подача предпозиционирования** Q253: Скорость перемещения инструмента при врезании в загатовку или или при выводе из загатовки в мм/мин
- **Вид фрезерования** Q351: Вид обработки фрезерованием при M03
  +1 = фрезерование попутное
  –1 = фрезерование встречное
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин





Пример: ЧУ-блоки

```
25 CYCL DEF 262 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ
    Q335=10    ;ЗАДАННЫЙ ДИАМЕТР
    Q239=+1.5  ;ШАГ
    Q201=-20   ;ГЛУБИНА РЕЗЬБЫ
    Q355=0     ;ДОПОЛНИТЕЛНЫЙ ПЕРЕХОД
    Q253=750   ;ПОДАЧА
               ПРЕДПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
    Q351=+1    ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
    Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
```

ФРЕЗЕРОВАНИЕ ЗЕНКРЕЗЬБЫ (цикл 263)

1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

Зенкование

2 Инструмент перемещается с подачей предпозиционирования на глубину зенкования минус безопасное расстояние и затем с подачей зенкования на глубину зенкования

3 Если Вы ввели безопасное расстояние, УЧПУ позиционирует инструмент сразу с подачей предпозиционирования на глубину зенкования

4 Затем УЧПУ выводит в зависимости от соотношений места инструмент из центра или позиционируя со стороны наезжает "мягко" внутренний диаметр резьбы и выполняет круговое движение

Зенкование с торцовой стороны

5 Инструмент перемещается с подачей предпозиционирования на глубину зенкования с торцовой стороны

6 УЧПУ позиционирует инструмент без коррекции из центра через полуокруг на смещение с торцовой стороны и выполняет круговое движение с подачей зенкования

7 Затем УЧПУ перемещает инструмент обратно по полуокругу в центр отверстия

Фрезерование резьбы

8 УЧПУ перемещает инструмент с программированной подачей предпозиционирования на плоскость старта для резьбы, возникающей из знака числа шага резьбы и вида фрезерования

9 Потом инструмент перемещается тангенциально Helix-движением к номинальному диаметру резьбы и фрезерует резьбу 360°- движением по винтовой линии

10 Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки

11 В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент на ускоренном ходу на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние

Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знаки параметров Глубина резьбы, Глубина зенковки и Глубина торцовая сторона определяют направление обработки. Направление обработки решается согласно следующей последовательности:
1. Глубина резьбы
2. Глубина зенкования
3. Глубина торцовая сторона

Если один из параметров глубины занимается с 0, то УЧПУ не выполняет этого шага обработки.

Если хотите зенковать с торцовой стороны, то определите параметр Глубина зенковки с 0.

Программируйте глубину резьбы как минимум на треть шага резьбы меньше глубины погружения.

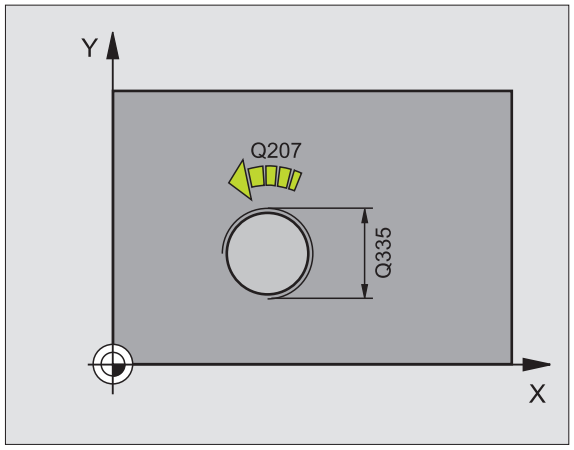
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

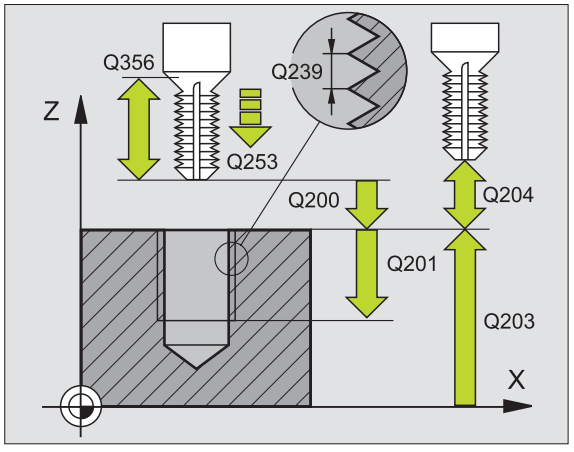
Внимание опасность столкновения!

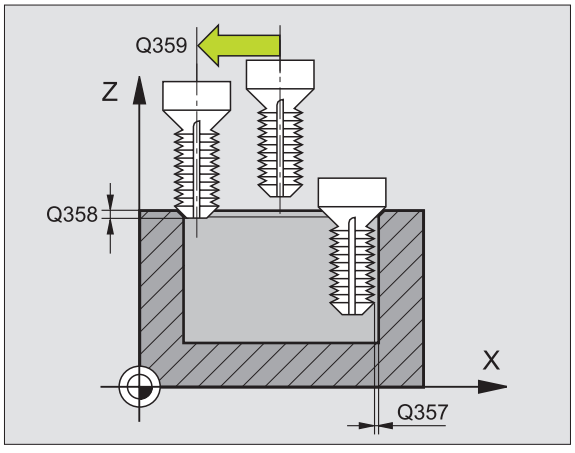
Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **Заданный диаметр** Q335: Номинальный диаметр резьбы
- **Шаг резьбы** Q239 Шаг резьбы. Знак числа определяет правую или левую резьбу:
  += правая резьба
  – = левая резьба
- **Глубина резьбы** Q201 (инкрементно): Расстояние между поверхностью загатовки и дном резьбы
- **Глубина зенкования** Q356: (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Подача предпозиционирования** Q253: Скорость перемещения инструмента при врезании в загатовку или или при выводе из загатовки в мм/мин
- **Вид фрезерования** Q351: Вид обработки фрезерованием при M03
  +1 = фрезерование попутное
  –1 = фрезерование встречное
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **безопасное расстояние сторона** Q357 (инкрементно): Расстояние между лезьвием инструмента и стенкой отверстия
- **Глубина торцовая сторона** Q358 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки при торцовом зенковании
- **Смещение зенкование торцовая сторона** Q359 (инкрементно): Расстояние, на которое УЧПУ смещает центр инструмента из центра отверстия







- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Подача зенкерования** Q254: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин

Пример: ЧУ-блоки

```
25 CYCL DEF 263 ГЛУБОКОЕ СВЕРЛЕНИЕ
    Q335=10   ;ЗАДАННЫЙ ДИАМЕТР
    Q239=+1.5 ;ШАГ
    Q201=-16  ;ГЛУБИНА РЕЗЬБЫ
    Q356=-20  ;ГЛУБИНА ЗЕНКОВАНИЯ
    Q253=750  ;ПОДАЧА
               ПРЕДПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
    Q351=+1   ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q200=2    ;БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
    Q357=0.2  ;БЕЗ.РАССТ.СТОРОНА
    Q358=+0   ;ГЛУБИНА ТОРЦОВАЯ
               СТОРОНА
    Q359=+0   ;СМЕЩЕНИЕ ТОРЦОВАЯ
               СТОРОНА
    Q203=+30  ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50   ;2. БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
    Q254=150  ;ПОДАЧА ЗЕНКОВАНИЯ
    Q207=500  ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
```

ФРЕЗЕРОВАНИЕ СВЕРИЛЬНОЙ РЕЗЬБЫ (цикл 264)

1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

Сверление

2 Инструмент сверлит с введенной подачей F до первой глубины подвода

3 Если введено ломание стружки, то УЧПУ перемещает инструмент обратно на заданное значение возврата. Если работаете без ломания стружки, то УЧПУ перемещает инструмент с ускоренным ходом на безопасное расстояние и перемещает снова с FMAX на расстояние опережения над первую глубину подвода

4 Затем инструмент сверлит с заданной подачей F на дальшую глубину подвода.

5 УЧПУ повторяет эту операцию (2-4), пока будет достигнута глубина сверления

Зенкование с торцовой стороны

6 Инструмент перемещается с подачей предпозиционирования на глубину зенкования с торцовой стороны

7 УЧПУ позиционирует инструмент без коррекции из центра через полуокруг на смещение с торцовой стороны и выполняет круговое движение с подачей зенкования

8 Затем УЧПУ перемещает инструмент обратно по полуокругу в центр отверстия

Фрезерование резьбы

9 УЧПУ перемещает инструмент с программированной подачей предпозиционирования на плоскость старта для резьбы, возникающей из знака числа шага резьбы и вида фрезерования

10 Потом инструмент перемещается тангенциально Helix-движением к номинальному диаметру резьбы и фрезерует резьбу 360°- движением по винтовой линии

11 Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки

12 В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент на ускоренном ходу на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние

Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знаки параметров Глубина резьбы, Глубина зенковки и Глубина торцовая сторона определяют направление обработки. Направление обработки решается согласно следующей последовательности:
1. Глубина резьбы
2. Глубина сверления
3. Глубина торцовая сторона

Если один из параметров глубины занимается с 0, то УЧПУ не выполняет этого шага обработки.

Программируйте глубину резьбы как минимум на треть шага резьбы меньше глубины сверления. безопасное расстояние

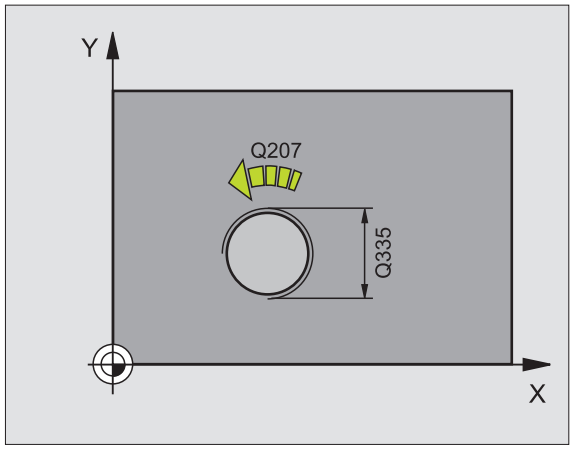
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

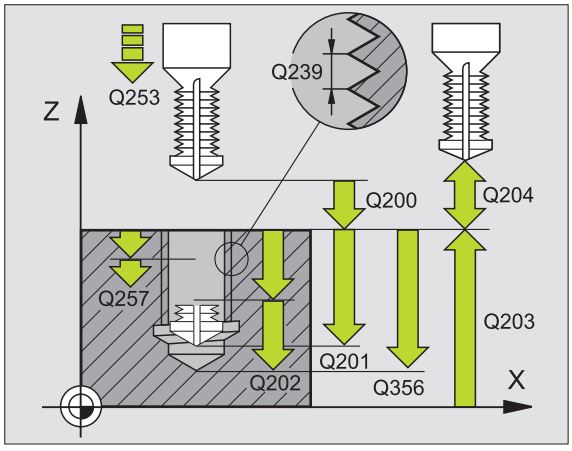
Внимание опасность столкновения!

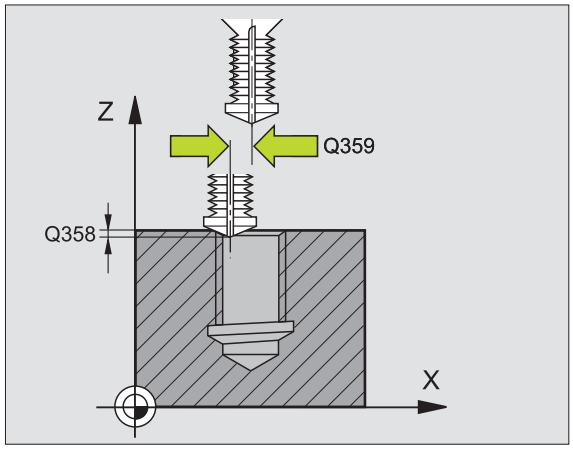
Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **Заданный диаметр** Q335: Номинальный диаметр резьбы
- **Шаг резьбы** Q239 Шаг резьбы. Знак числа определяет правую или левую резьбу:
  += правая резьба
  – = левая резьба
- **Глубина резьбы** Q201 (инкрементно): Расстояние между поверхностью загатовки и дном резьбы
- **Глубина сверления** Q356: (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки от дна сверления
- **Подача предпозиционирования** Q253: Скорость перемещения инструмента при врезании в загатовку или или при выводе из загатовки в мм/мин
- **Вид фрезерования** Q351: Вид обработки фрезерованием при M03
  +1 = фрезерование попутное
  –1 = фрезерование встречное
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится. Глубина не объязательно является многократностью глубины подвода. УЧПУ перемещаестя одним рабочим ходом на глубину если:
  - Глубина подвода и глубина равны друг другу
  - Глубина подвода больше глубины
- **Расстояние опережения на верху** Q258 (инкрементно): Безопасное расстояние для позиционирования на ускоренном ходе, если УЧПУ перемещает инструмент после вывода из отверстия обратно на актуальную глубину подвода
- **Отвод при ломании стружки** Q257 (инкрементно): Подвод, после которого УЧПУ проводит ломание стружки. Нет ломания стружки, если Вы ввели 0.
- **Отвод при ломании стружки** Q256 (инкрементно): Значение, на которое УЧПУ отводит инструмент при ломании стружки
- **Глубина торцовая сторона** Q358 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки при торцовом зенковании
- **Смещение зенкование торцовая сторона** Q359 (инкрементно): Расстояние, на которое УЧПУ смещает центр инструмента из центра отверстия







- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин

Пример: ЧУ-блоки

```
25 CYCL DEF 264 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ СВЕРЛЕНИЙ
    Q335=10   ;ЗАДАННЫЙ ДИАМЕТР
    Q239=+1.5 ;ШАГ
    Q201=-16  ;ГЛУБИНА РЕЗЬБЫ
    Q356=-20  ;ГЛУБИНА СВЕРЛЕНИЯ
    Q253=750  ;ПОДАЧА ПРЕДПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
    Q351=+1   ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q202=5    ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q258=0.2  ;РАССТОЯНИЕ ОПЕРЕЖЕНИЯ
    Q257=5    ;ГЛУБИНА СВЕРЛЕНИЯ ЛОМАНИЕ СТРУЖКИ
    Q256=0.2  ;ВОЗВР.ПРИ ЛОМАНИИ СТРУЖКИ
    Q358=+0   ;ГЛУБИНА ТОРЦОВАЯ СТОРОНА
    Q359=+0   ;СМЕЩЕНИЕ ТОРЦОВАЯ СТОРОНА
    Q200=2    ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q203=+30  ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50   ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q206=150  ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q207=500  ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
```

HELIX-ФРЕЗЕРОВАНИЕ СВЕРИЛЬНОЙ РЕЗЬБЫ (цикл 265)

1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

Зенкование с торцовой стороны

2 При зенковании перед обработкой резьбы инструмент перемещается с подачей зенкования на глубину зенкования с торцовой стороны. При операции зенкования после обработки резьбы УЧПУ перемещает инструмент на глубину зенкования с подачей предпозиционирования

3 УЧПУ позиционирует инструмент без коррекции из центра через полуокруг на смещение с торцовой стороны и выполняет круговое движение с подачей зенкования

4 Затем УЧПУ перемещает инструмент обратно по полуокругу в центр отверстия

Фрезерование резьбы

5 УЧПУ перемещает инструмент с программированной подачей предпозиционирования на плоскость старта для резьбы

6 Затем инструмент перемещается тангенциально Helix-движением к номинальному диаметру резьбы

7 УЧПУ перемещает инструмент по непрерывной винтовой линии вниз, пока будет достигнута глубина резьбы

8 Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки

9 В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент на ускоренном ходу на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние

Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр отверстия) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Знаки числа параметров циклов Глубина резьбы или Глубина торцовая сторона определяют направление обработки. Направление обработки решается согласно следующей последовательности:
1. Глубина резьбы
2. Глубина торцовая сторона

Если один из параметров глубины занимается с 0, то УЧПУ не выполняет этого шага обработки.

Вид фрезерования (встречное/попутное) установлен видом резьбы (правая/левая резьба) и направлением вращения инструмента, так как направление обработки возможно только от поверхности загатовки во внутрь загатовки.



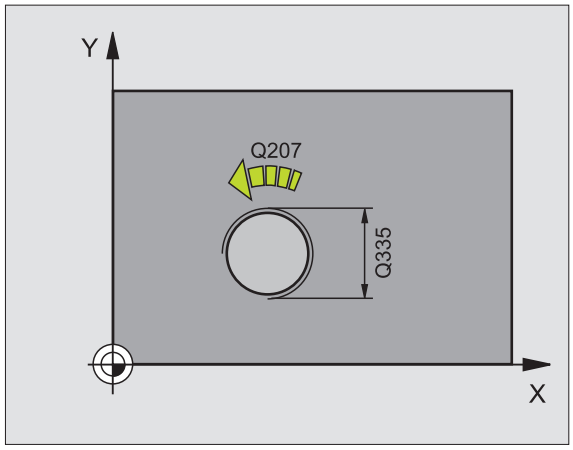
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

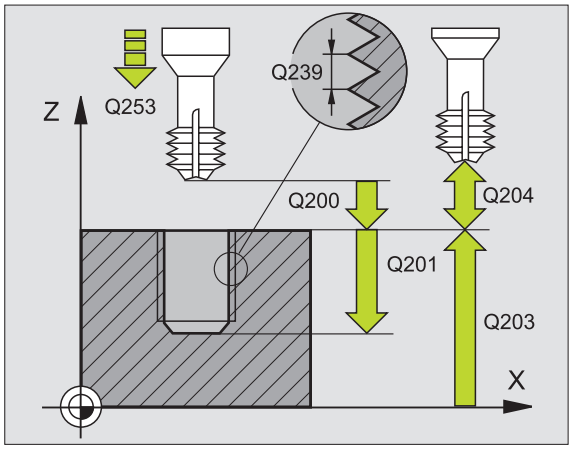
Внимание опасность столкновения!

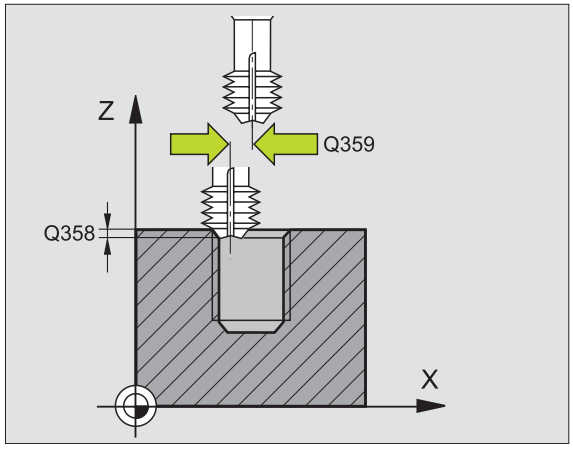
Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **Заданный диаметр** Q335: Номинальный диаметр резьбы
- **Шаг резьбы** Q239 Шаг резьбы. Знак числа определяет правую или левую резьбу:
  += правая резьба
  –= левая резьба
- **Глубина резьбы** Q201 (инкрементно): Расстояние между поверхностью загатовки и дном резьбы
- **Подача предпозиционирования** Q253: Скорость перемещения инструмента при врезании в загатовку или или при выводе из загатовки в мм/мин
- **Глубина торцовая сторона** Q358 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки при торцовом зенковании
- **Смещение зенкование торцовая сторона** Q359 (инкрементно): Расстояние, на которое УЧПУ смещает центр инструмента из центра отверстия
- **Зенкование** Q360: Выполнение фаски
  0 = перед обработкой резьбы
  1 = после обработки резьбы
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки







- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Подача зенкерования** Q254: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Подача фрезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин

Пример: ЧУ-блоки

```
25 CYCL DEF 265 HELIX-ФРЕЗ.РЕЗЬБЫ СВЕР.
    Q335=10    ;ЗАДАННЫЙ ДИАМЕТР
    Q239=+1.5  ;ШАГ
    Q201=-16   ;ГЛУБИНА РЕЗЬБЫ
    Q253=750   ;ПОДАЧА ПРЕДПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
    Q358=+0    ;ГЛУБИНА ТОРЦОВАЯ СТОРОНА
    Q359=+0    ;СМЕЩЕНИЕ ТОРЦОВАЯ СТОРОНА
    Q360=0     ;ОПЕРАЦИЯ ЗЕНКОВАНИЯ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q254=150   ;ПОДАЧА ЗЕНКОВАНИЯ
    Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
```

ФРЕЗЕРОВАНИЕ НАРУЖНОЙ РЕЗЬБЫ (цикл 267)

1 УЧПУ позиционирует инструмент по оси шпинделя на ускоренном ходе FMAX на безопасное расстояние над поверхностью загатовки

Зенкование с торцовой стороны

2 УЧПУ наезжает точку старта для зенкования с торцовой стороны исходя из центра цапфы на главной оси плоскости обработки. Положение точки старта возникает из радиуса резьбы, радиуса инструмента и шага

3 Инструмент перемещается с подачей предпозиционирования на глубину зенкования с торцовой стороны

4 УЧПУ позиционирует инструмент без коррекции из центра через полуокруг на смещение с торцовой стороны и выполняет круговое движение с подачей зенкования

5 Затем УЧПУ перемещает инструмент обратно по полуокругу к точке старта

Фрезерование резьбы

6 УЧПУ позиционирует инструмент на точку старта если раньше не проводилась зенковка с торцовой стороны. Точка старта фрезерование резьбы = точка старта зенкование с торцовой стороны

7 Инструмент перемещается с программированной подачей предпозиционирования на плоскость старта, возникающей из знака числа шага резьбы, вида фрезерования и количества проходов для дополнительной обработки (зачистки)

8 Затем инструмент перемещается тангенциально Helix-движением к номинальному диаметру резьбы

9 В зависимости от параметра Дополнительная обработка инструмент фрезерует резьбу одним, несколькими смещенными движениями по винтовой линии или одним непрерывным движением по винтовой линии

10 Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки

11 В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент на ускоренном ходу на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние



Обратите внимание перед программированием

Программируйте предложение позиционирования в точке старта (центр цапфы) плосткости обработки с коррекцией радиуса R0.

Необходимое для зенкования на торцовой стороне смещение должно установливатся заранее. Вы должны указать значение от центра цапфа до центра инструмента (неисправленное значнение).

Знаки параметров Глубина резьбы, Глубина зенковки и Глубина торцовая сторона определяют направление обработки. Направление обработки решается согласно следующей последовательности:
1. Глубина резьбы
2. Глубина торцовая сторона

Если один из параметров глубины занимается с 0, то УЧПУ не выполняет этого шага обработки.

Знак числа параметра цикла Глубина резьбы определяет направление обработки.



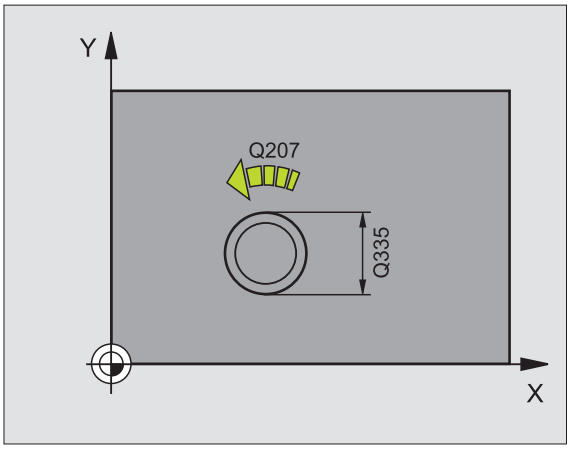
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

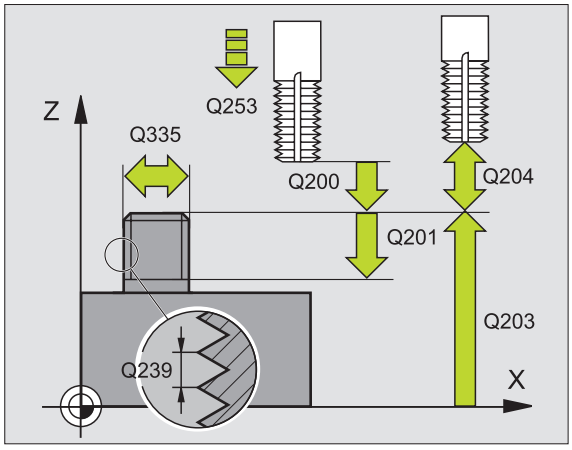
Внимание опасность столкновения!

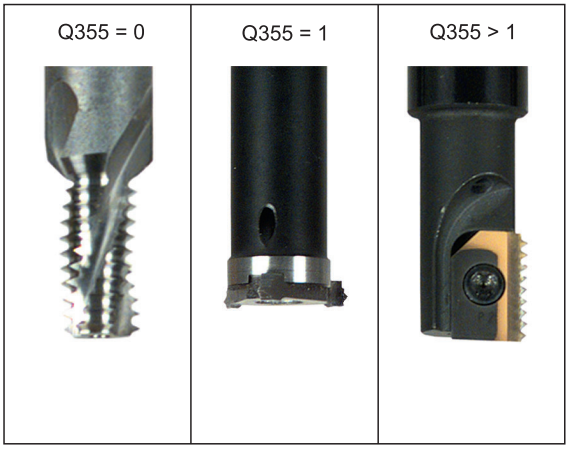
Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **Заданный диаметр** Q335: Номинальный диаметр резьбы
- **Шаг резьбы** Q239 Шаг резьбы. Знак числа определяет правую или левую резьбу:
  += правая резьба
  – = левая резьба
- **Глубина резьбы** Q201 (инкрементно): Расстояние между поверхностью загатовки и дном резьбы
- **Дополнительная обработка** Q355: Количество витков резьбы, на которые смещается инструмент:
  0 = винтовая линия на глубину резьбы
  1 = непрерывная винтовая линия по всей длине резьбы
  >1 = несколько Helix-траекторий с подводом и отводом, между ними УЧПУ смещает инструмент на Q355 умножить на шаг
- **Подача предпозиционирования** Q253: Скорость перемещения инструмента при врезании в загатовку или или при выводе из загатовки в мм/мин
- **Вид фрезерования** Q351: Вид обработки фрезерованием при M03
  +1 = фрезерование попутное
  –1 = фрезерование встречное





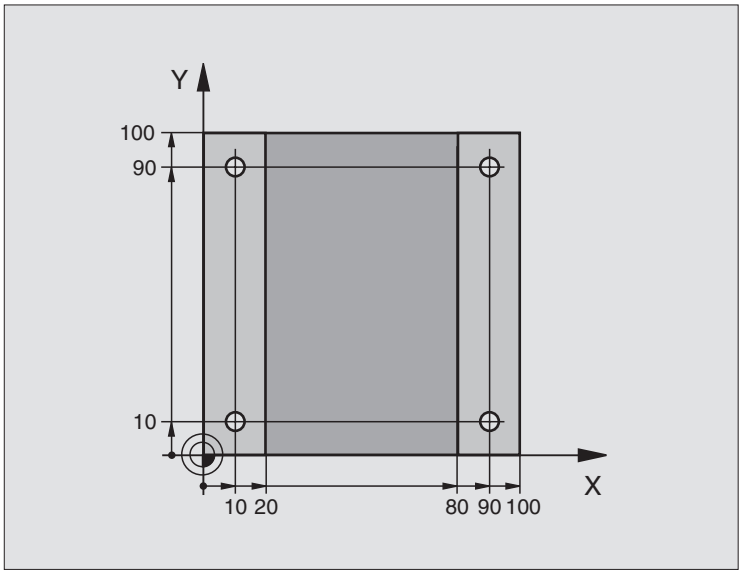


- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина торцовая сторона** Q358 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки при торцовом зенковании
- **Смещение зенкование торцовая сторона** Q359 (инкрементно): Расстояние, на которое УЧПУ смещает центр инструмента из центра цапфы
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Подача зенкерования** Q254: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин

Пример: ЧУ-блоки

```
25 CYCL DEF 267 ФРЕЗ.НАРУЖГНОЙ
РЕЗЬБЫ
     Q335=10    ;ЗАДАННЫЙ ДИАМЕТР
     Q239=+1.5  ;ШАГ
     Q201=-20   ;ГЛУБИНА РЕЗЬБЫ
     Q355=0     ;ДОПОЛНИТЕЛНЫЙ
                 ПЕРЕХОД
     Q253=750   ;ПОДАЧА
                 ПРЕДПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
     Q351=+1    ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
     Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
                 РАССТОЯНИЕ
     Q358=+0    ;ГЛУБИНА ТОРЦОВАЯ
                 СТОРОНА
     Q359=+0    ;СМЕЩЕНИЕ ТОРЦОВАЯ
                 СТОРОНА
     Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
     Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
                 РАССТОЯНИЕ
     Q254=150   ;ПОДАЧА ЗЕНКОВАНИЯ
     Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
```

Пример: Циклы сверления



0 BEGIN PGM C200 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+3	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S4500	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Дефиниция цикла
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q201=-15 ;ГЛУБИНА	
Q206=250 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q202=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q210=0 ;F - ВРЕМЯ .НА ВЕРХУ	
Q203=-10 ;КООРД.ПОВЕРХН.	
Q204=20 ;2. БЕЗ.РАССТОЯНИЕ	
Q211=0.2 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ	

7 L X+10 Y+10 R0 FMAX M3	Наезд 1 отверстия, включение шпинделя
8 CYCL CALL	Вызов цикла
9 L Y+90 R0 FMAX M99	Наезд 2 отверстия, вызов цикла
10 L X+90 R0 FMAX M99	Наезд 3 отверстия, вызов цикла
11 L Y+10 R0 FMAX M99	Наезд 4 отверстия, вызов цикла
12 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
13 END PGM C200 MM	

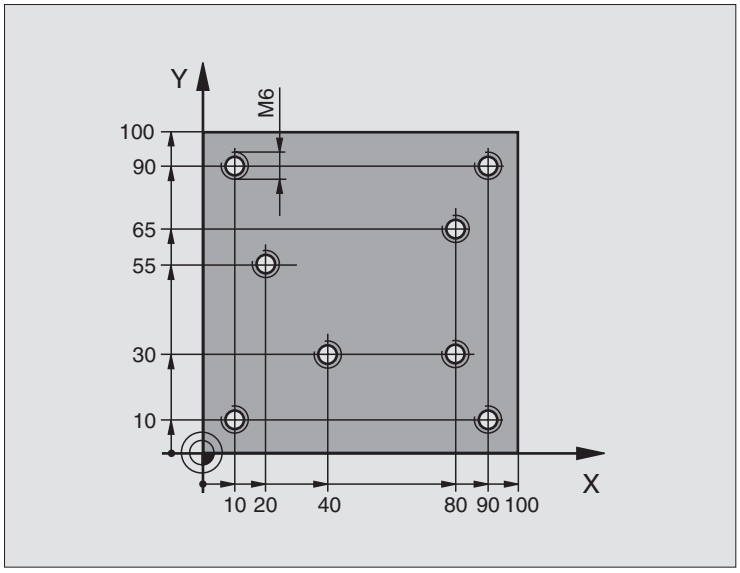
Пример: Циклы сверления в соединении с таблицей точек

Координаты сверления сохраняются в таблицы точек TAB1.PNT и вызываются УЧПУ с **CYCL CALL PAT** .

Радиусы инструментоы так избранны, что все рабочие шаги видны в графике теста.

Прогон программы

- Центрирование
- Сверление
- Нарезание внутренней резьбы



0 BEGIN PGM 1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Y+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+4	Определение инструмента центровое сверло
4 TOOL DEF 2 L+0 2.4	Определение инструмента сверло
5 TOOL DEF 3 L+0 R+3	Определение инструмента резбонарезатель
6 TOOL CALL 1 Z S5000	Вызов инструмента центровое сверло
7 L Z+10 RO F5000	Перемещение инструмента на безопасную высоту (F программировать со значением),
	УЧПУ позиционирует после каждого цикла на безопасную высоту
8 SEL PATTERN “TAB1“	Определение таблицы точек
9 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Определение цикла Центрирование
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q201=-2 ;ГЛУБИНА	
Q206=150 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q202=2 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q210=0 ;F - ВРЕМЯ .НА ВЕРХУ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	Объязательно ввести 0, действует из таблицы точек
Q204=0 ;2. БЕЗ.РАССТОЯНИЕ	Объязательно ввести 0, действует из таблицы точек

Q211=0.2 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ	
10 CYCL CALL PAT F5000 M3	Вызов цикла в соединении с таблицой точек TAB1.PNT,
	Подача между точками: 5000 мм/мин
11 L Z+100 R0 FMAX M6	Свободное перемещение инструмента, смена инструмента
12 TOOL CALL 2 Z S5000	Вызов инструмента сверло
13 L Z+10 R0 F5000	Перемещение инструмента на безопасную высоту (F программировать со значением)
14 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Дефиниция цикла Сверление
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q201=-25 ;ГЛУБИНА	
Q206=150 ;ПОДАЧА ПОДВОДА НА ГЛУБИНУ	
Q202=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q210=0 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВВЕРХУ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	Объязательно ввести 0, действует из таблицы точек
Q204=0 ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	Объязательно ввести 0, действует из таблицы точек
Q211=0.2 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ	
15 CYCL CALL PAT F5000 M3	Вызов цикла в соединении с таблицой точек TAB1.PNT
16 L Z+100 R0 FMAX M6	Свободное перемещение инструмента, смена инструмента
17 TOOL CALL 3 Z S200	Вызов инструмента резьбонарезатель
18 L Z+50 R0 FMAX	Перемещение инструмента на безопасную высоту
19 CYCL DEF 206 НАРЕЗАНИЕ ВНУТРЕННЕЙ РЕЗЬБЫ НОВОЕ	Дефиниция цикла Резьбонарезание
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q201=-25 ;ГЛУБИНА РЕЗЬБЫ	
Q206=150 ;ПОДАЧА ПОДВОДА НА ГЛУБИНУ	
Q211=0 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ	Объязательно ввести 0, действует из таблицы точек
Q204=0 ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	Объязательно ввести 0, действует из таблицы точек
20 CYCL CALL PAT F5000 M3	Вызов цикла в соединении с таблицой точек TAB1.PNT
21 L Z+100 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
22 END PGM 1 MM	

Таблица точек TAB1.PNT

TAB1 PNT MM			
NR	X	Y	Z
0	+10	+10	+0
1	+40	+30	+0
2	+90	+10	+0
3	+80	+30	+0
4	+80	+65	+0
5	+90	+90	+0
6	+10	+90	+0
7	+20	+55	+0
[END]			

8.4 Циклы для фрезерования карманов (выемек), цапф и пазов

Обзор

Цикл	Softkey	на странице
251 ПРЯМОУГОЛЬНЫЙ КАРМАН Цикл обработки черновой/чистовой с выбором объема обработки и погружением по винтовой линии		странице 367
252 КРУГЛЫЙ КАРМАН Цикл обработки черновой/чистовой с выбором объема обработки и погружением по винтовой линии		странице 372
253 ФРЕЗЕРОВАНИЕ КАНАВОК Цикл обработки черновой/чистовой с выбором объема обработки и погружением качающим движением		странице 376
254 КРУГЛАЯ КАНАВКА Цикл обработки черновой/чистовой с выбором объема обработки и погружением качающим движением		странице 381
212 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КАРМАНА Цикл чистовой обработки с автоматическим предпозиционированием, 2-ое безопасное расстояние		странице 386
213 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА ЦАПФЫ Цикл чистовой обработки с автоматическим предпозиционированием, 2-ое безопасное расстояние		странице 388
214 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КРУГЛОВО КАРМАНА Цикл чистовой обработки с автоматическим предпозиционированием, 2-ое безопасное расстояние		странице 390

Цикл	Softkey	на странице
215 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КРУГЛОЙ ЦАПФЫ Цикл чистовой обработки с автоматическим предпозиционированием, 2-ое безопасное расстояние		странице 392
210 КАНАВКА КАЧАНИЕМ Цикл черновой /чистовой обработки с автоматическим предпозиционированием, маятниковым движением врезания		странице 394
211 КРУГЛАЯ КАНАВКА Цикл черновой /чистовой обработки с автоматическим предпозиционированием, маятниковым движением врезания		странице 397

ПРЯМОУГОЛЬНЫЙ КАРМАН (цикл 251)

С помощью цикла прямоугольных карманов 251 можете полностью обрабатывать прямоугольный карман. В зависимости от параметров цикла в распоряжении находятся следующие альтернативы обработки:

- Полная обработка Черновая обработка, чистовая обработка на глубине, чистовая обработка бока
- Только черновая обработка
- Только чистовая обработка на глубине и чистовая обработка бока
- Только чистовая обработка дна
- Только чистовая обработка со стороны



При неработающей таблицы инструментов следует всегда погружаться в материал перпендикулярно (Q366=0), так как невозможно дефинировать угол погружения.

Черновая обработка

1. Инструмент погружается в центре кармана в материал детали и перемещается на первую глубину подвода. Стратегию погружения определяете с помощью параметра Q366
2. УЧПУ протягивает карман со внутри на наружие при учете коэфицента наложения (параметр Q370) и припуска на чистовую обработку (параметры Q368 и Q369)
3. В конце операции протягивания УЧПУ перемещает инструмент тангенциально от стенки кармана, потом на безопасное расстояние над актуальную глубину подвода и оттуда на ускоренном ходе обратно в центр кармана
4. Эта операция повторяется, пока будет достигнута глубина кармана

Чистовая обработка

5 Если определены припуски на чистовую обработку, УЧПУ обработывает сначала начистую стенки кармана, если введено несколькими подводами. Стенка кармана наезжается тангенциально

6 Затем УЧПУ выполняет чистовую обработку дна кармана из внутри на наружие. Дно кармана наезжается тангенциально

Обратите внимание перед программированием

Предпозиционировать инструмент на позицию старта на плоскости обработки с коррекцией радиуса R0. Учитывать параметр Q367 (положение кармана).

УЧПУ выполняет цикл в осях (плоскость обработки), с помощью которых оператор наехал позицию старта, нпр.в X и Y, если с **CYCL CALL POS X... Y**... и в U и V, если **CYCL CALL POS U... V**... были программированы.

УЧПУ предпозиционирует инструмент на оси инструментов автоматически. Параметр Q204 (2-ое безопасное расстояние) учитывать.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

УЧПУ позиционирует инструмент в конце цикла обратно на позицию старта.

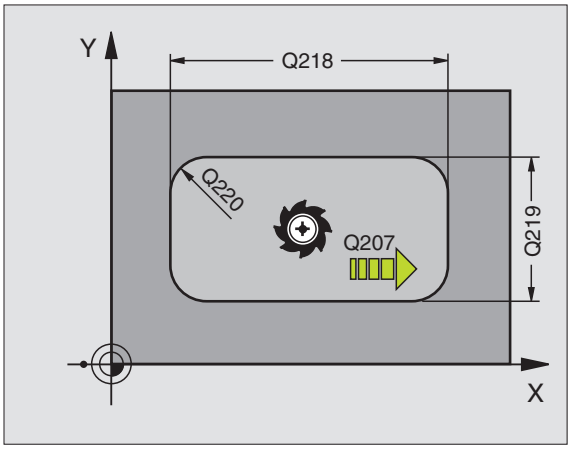
УЧПУ позиционирует инструмент в конце операции очистки на ускоренном ходе обратно в центр кармана. Инструмент находится при этом на расстояние безопасной высоты на актуальной глубиной подвода. Так ввести безопасное расстояние, что инструмент не заклинивается при возврате между снятой стружкой.

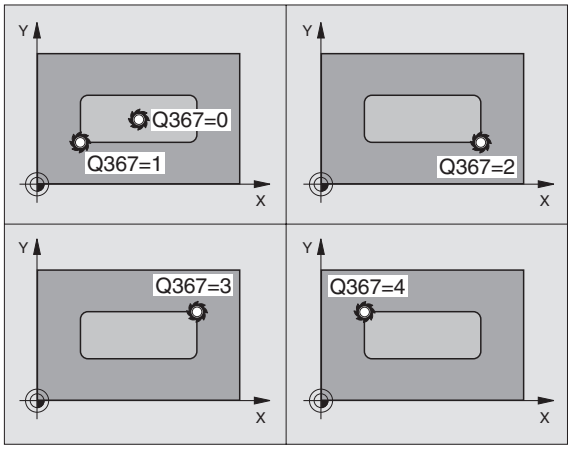
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

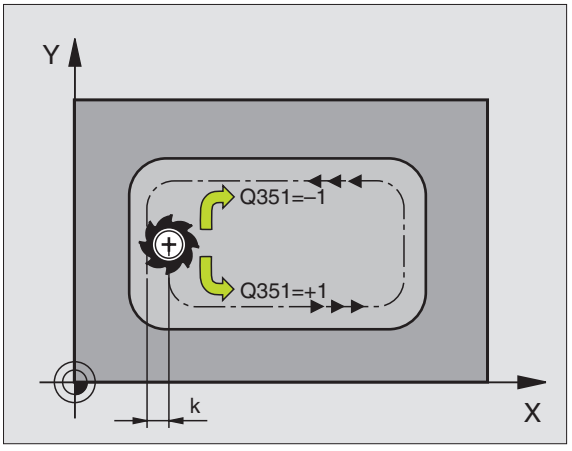
Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!

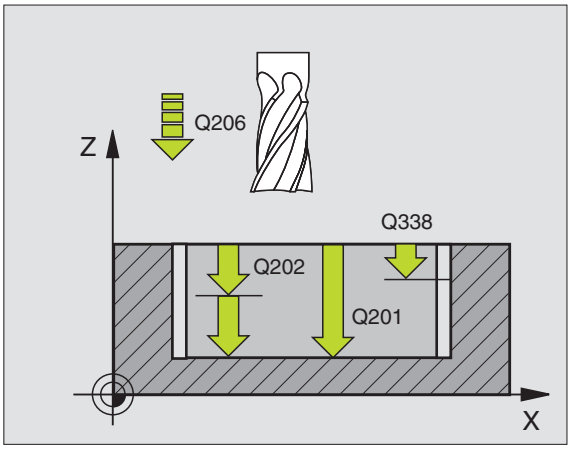
- **Обьём обработки (0/1/2)** Q215: Определить обьём обработки
  0: Черновая и чистовая обработка
  1: Только черновая обработка
  2: Только чистовая обработка
  Чистовая обработка бока и чистовая обработка на глубине выполняются только, если данный припуск на чистовую обработку (Q368, Q369) определен
- **1. Длина бока** Q218 (инкрементно): Длина кармана, параллельно к главной оси плоскости обработки
- **2. Длина бока** Q219 (инкрементно): Длина кармана, параллельно к вспомогательной оси плоскости обработки
- **Радиус угла** Q220: Радиус угла кармана. Если не задано, УЧПУ назначает радиус углов равным радиусу инструмента
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q368 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на плоскости обработки.
- **Положение при повороте** Q224 (абсолютно): Угол, на который поворачивается целый карман. Центр вращения лежит на позиции, на которой находится инструмент при вызове цикла.
- **Положение кармана** Q367: Положение кармана в отношении к позиции инструмента при вызове цикла:
  0: Позиция инструмента = центр кармана
  1: Позиция инструмента = левый нижний угол
  2: Позиция инструмента = правый нижний угол
  3: Позиция инструмента = правый верхний угол
  4: Позиция инструмента = левый верхний угол
- **Подача фрезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Вид фрезерования** Q351: Вид обработки фрезерованием при M03:
  +1 = фрезерование попутное
  –1 = фрезерование встречное

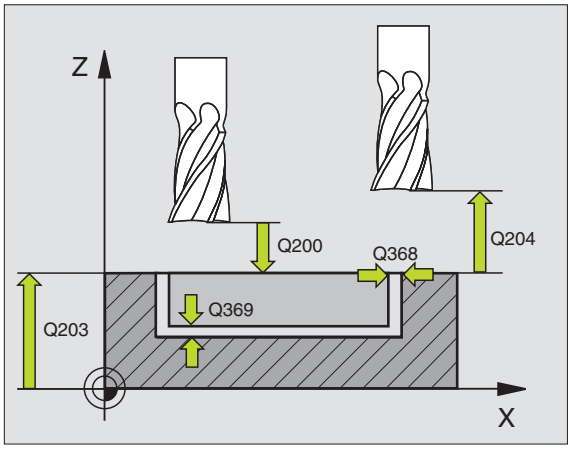






- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна кармана
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Припуск на чистовую обработку на глубине** Q369 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на глубине
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при перемещении на глубину в мм/мин
- **Подача чистовой обработки** Q338 (инкрементно): Размер, на который инструмент подводится на оси шпинделя при чистовой обработке. Q338=0: Чистовая обработка с одним подводом
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью детали
- **Координата поверхности детали** Q203 (абсолютно): Абсолютная координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)





- **Коэфицент наложения траектории** Q370: Q370 x радиус инструмента дает подвод со стороны k.
- **Стратегия погружения** Q366: Вид стратегии погружения:
  - 0 = перпендикулярное погружение. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен с 90°. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках
  - 1 = погружение по винтовой линии. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен неровным 0. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках
  - 2 =погружение качающим движением. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен неравный 0. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках. Длина качания зависит от угла погружения, в качестве минимального значения УЧПУ использует двойной диаметр инструмента
- **Подача чистовая обработка** Q385: Скорость перемещения инструмента при чистовой обработке боков и дна в мм/мин

Пример: ЧУ-блоки

```
8 CYCL DEF 251 ПРЯМОУГОЛЬНЫЙ КАРМАН
      Q215=0     ;ОБЪЕМ ОБРАБОТКИ
      Q218=80    ;1. ДЛИНА БОКА
      Q219=60    ;2. ДЛИНА БОКА
      Q220=5     ;РАДИУС УГЛА
      Q368=0.2   ;ПРИПУСК СО СТОРОНЫ
      Q224=+0    ;ПОЛОЖЕНИЕ ПРИ
                  ВРАЩЕНИИ
      Q367=0     ;ПОЛОЖЕНИЕ КАРМАНА
      Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
      Q351=+1    ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
      Q201=-20   ;ГЛУБИНА
      Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
      Q369=0.1   ;ПРИПУСК ГЛУБИНА
      Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
      Q338=5     ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ
                  ОБРАБОТКА
      Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
                  РАССТОЯНИЕ
      Q203=+0    ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
      Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
                  РАССТОЯНИЕ
      Q370=1     ;ПЕРЕКРЫТИЕ ТРАЕКТОРИИ
      Q366=1     ;ПОГРУЖЕНИЕ
      Q385=500   ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ
                  ОБРАБОТКА
9 CYCL CALL POS X+50 Y+50 Z+0 FMAX M3
```

КРУГЛЫЙ КАРМАН (цикл 252)

С помощью цикла круглых карманов 252 можете полностью обрабатывать круглый карман. В зависимости от параметров цикла в распоряжении находятся следующие альтернативы обработки:

- Полная обработка Черновая обработка, чистовая обработка на глубине, чистовая обработка бока
- Только черновая обработка
- Только чистовая обработка на глубине и чистовая обработка бока
- Только чистовая обработка дна
- Только чистовая обработка со стороны



При неработающей таблицы инструментов следует всегда погружаться в материал перпендикулярно (Q366=0), так как невозможно дефинировать угол погружения.

Черновая обработка

1. Инструмент погружается в центре кармана в материал детали и перемещается на первую глубину подвода. Стратегию погружения определяете с помощью параметра Q366
2. УЧПУ протягивает карман со внутри на наружие при учете коэфицента наложения (параметр Q370) и припуска на чистовую обработку (параметры Q368 и Q369)
3. В конце операции протягивания УЧПУ перемещает инструмент тангенциально от стенки кармана, потом на безопасное расстояние над актуальную глубину подвода и оттуда на ускоренном ходе обратно в центр кармана
4. Эта операция повторяется, пока будет достигнута глубина кармана

Чистовая обработка

5 Если определены припуски на чистовую обработку, УЧПУ обработывает сначала начистую стенки кармана, если введено несколькими подводами. Стенка кармана наезжается тангенциально

6 Затем УЧПУ выполняет чистовую обработку дна кармана из внутри на наружие. Дно кармана наезжается тангенциально

Обратите внимание перед программированием

Предпозиционировать инструмент на позицию старта (центр окружности) на плоскости обработки с коррекцией радиуса R0.

УЧПУ выполняет цикл в осях (плоскость обработки), с помощью которых оператор наехал позицию старта, нпр.в X и Y, если с **CYCL CALL POS X... Y**... и в U и V, если **CYCL CALL POS U... V**... были программированы.

УЧПУ предпозиционирует инструмент на оси инструментов автоматически. Параметр Q204 (2-ое безопасное расстояние) учитывать.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

УЧПУ позиционирует инструмент в конце цикла обратно на позицию старта.

УЧПУ позиционирует инструмент в конце операции очистки на ускоренном ходе обратно в центр кармана. Инструмент находится при этом на расстояние безопасной высоты на актуальной глубиной подвода. Так ввести безопасное расстояние, что инструмент не заклинивается при возврате между снятой стружкой.

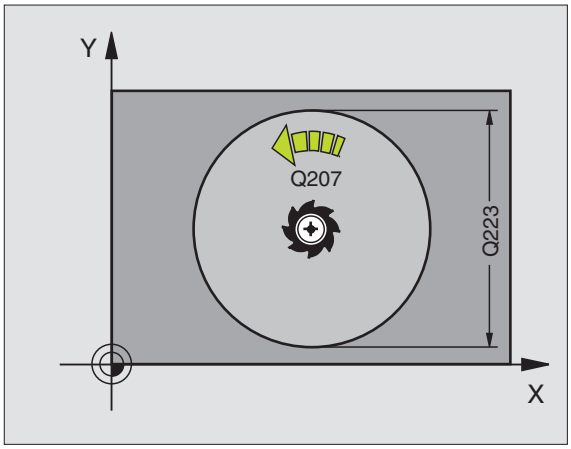
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

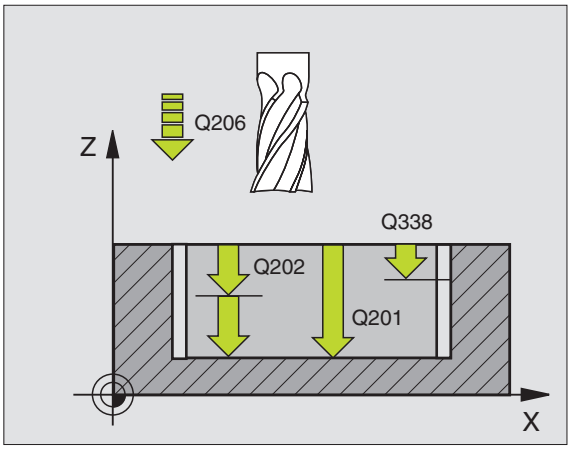
Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!

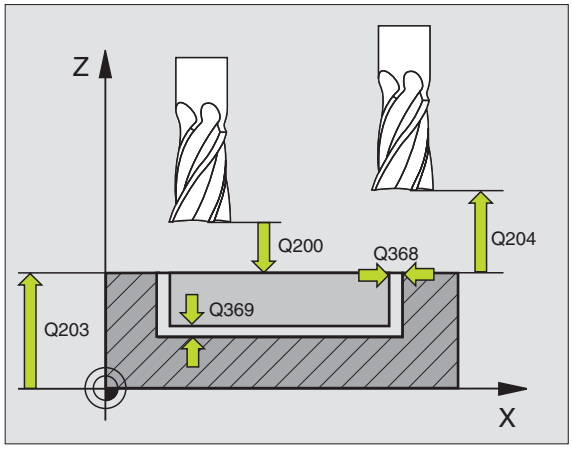


- **Обьём обработки (0/1/2)** Q215: Определить обьём обработки
  0: Черновая и чистовая обработка
  1: Только черновая обработка
  2: Только чистовая обработка
  Чистовая обработка бока и чистовая обработка на глубине выполняются только, если данный припуск на чистовую обработку (Q368, Q369) определен
- **Диаметр окружности** Q223: Диаметр обработанного полностью кармана
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q368 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на плоскости обработки.
- **Подача фрезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Вид фрезерования** Q351: Вид обработки фрезерованием при M03:
  +1 = фрезерование попутное
  –1 = фрезерование встречное
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна кармана
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Припуск на чистовую обработку на глубине** Q369 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на глубине
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при перемещении на глубину в мм/мин
- **Подача чистовой обработки** Q338 (инкрементно): Размер, на который инструмент подводится на оси шпинделя при чистовой обработке. Q338=0: Чистовая обработка с одним подводом





- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью детали
- **Координата поверхности детали** Q203 (абсолютно): Абсолютная координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Коэфицент наложения траектории** Q370: Q370 x радиус инструмента дает подвод со стороны k.
- **Стратегия погружения** Q366: Вид стратегии погружения:
  - 0 = перпендикулярное погружение. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен с 90°. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках
  - 1 = погружение по винтовой линии. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен неровным 0. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках
- **Подача чистовая обработка** Q385: Скорость перемещения инструмента при чистовой обработке боков и дна в мм/мин



Пример: ЧУ-блоки

```
8 CYCL DEF 252 КРУГЛЫЙ КАРМАН
   Q215=0     ;ОБЪЕМ ОБРАБОТКИ
   Q223=60    ;ДИАМЕТР ОКРУЖНОСТИ
   Q368=0.2   ;ПРИПУСК СО СТОРОНЫ
   Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q351=+1    ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q201=-20   ;ГЛУБИНА
   Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
   Q369=0.1   ;ПРИПУСК ГЛУБИНА
   Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
   Q338=5     ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ
               ОБРАБОТКА
   Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
   Q203=+0    ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
   Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
   Q370=1     ;ПЕРЕКРЫТИЕ ТРАЕКТОРИИ
   Q366=1     ;ПОГРУЖЕНИЕ
   Q385=500   ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ
               ОБРАБОТКА
9 CYCL CALL POS X+50 Y+50  Z+0 FMAX M3
```

ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПАЗОВ (цикл 253)

С помощью цикла прямоугольных карманов 253 можете полностью обрабатывать прямоугольный карман. В зависимости от параметров цикла в распоряжении находятся следующие альтернативы обработки:

- Полная обработка Черновая обработка, чистовая обработка на глубине, чистовая обработка бока
- Только черновая обработка
- Только чистовая обработка на глубине и чистовая обработка бока
- Только чистовая обработка дна
- Только чистовая обработка со стороны



При неработающей таблицы инструментов следует всегда погружаться в материал перпендикулярно (Q366=0), так как невозможно дефинировать угол погружения.

Черновая обработка

1. Инструмент перемещается качающим движением от левого центра канавки с определенным в таблицы инструментов углом погружения на первую глубину подвода. Стратегию погружения определяете с помощью параметра Q366
2. УЧПУ очищает канавку из внутри на наружие при учете припусков на чистовую обработку (параметры Q368 и Q369)
3. Эта операция повторяется, пока будет достигнута глубина канавки

Чистовая обработка

4 Если определены припуски на чистовую обработку, УЧПУ обработывает сначала начистую стенки канавки, если введено несколькими подводами. Стенка канавки наезжается тангенциально в правой окружности канавки

5 Затем УЧПУ выполняет чистовую обработку дна канавки из внутри на наружие. Дно канавки наезжается тангенциально

Обратите внимание перед программированием

Предпозиционировать инструмент на позицию старта на плоскости обработки с коррекцией радиуса R0. Учитывать параметр Q367 (положение канавки).

УЧПУ выполняет цикл в осях (плоскость обработки), с помощью которых оператор наехал позицию старта, нпр.в X и Y, если с **CYCL CALL POS X... Y**... и в U и V, если **CYCL CALL POS U... V**... были программированы.

УЧПУ предпозиционирует инструмент на оси инструментов автоматически. Параметр Q204 (2-ое безопасное расстояние) учитывать.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Если ширина канавки является больше двойного диаметра инструмента, УЧПУ выполняет расщищание канавки из внутри на наружие. Таким образом оператор в состоянии также с помощью небольших инструментов фрезеровать любые канавки.

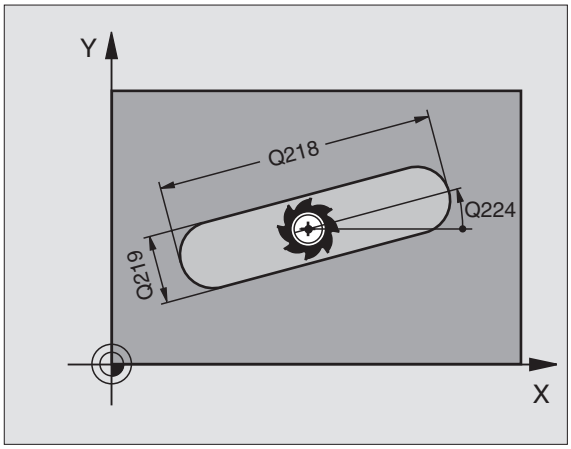
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

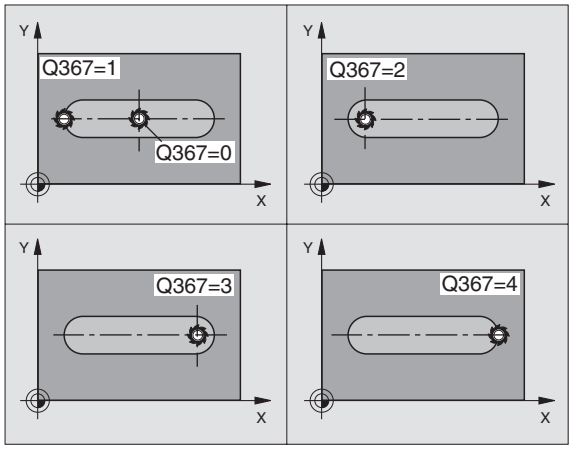
Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!

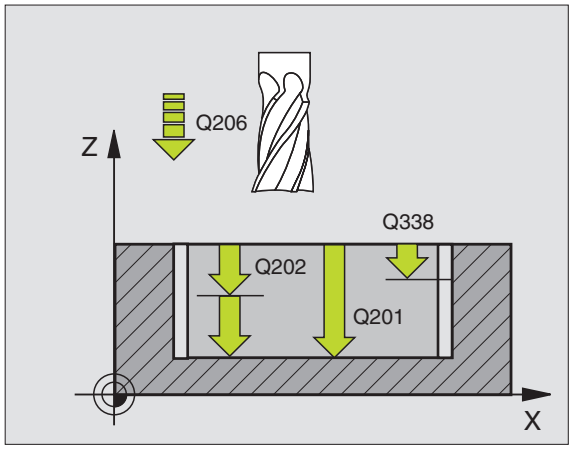


- **Обьём обработки (0/1/2)** Q215: Определить обьём обработки
  0: Черновая и чистовая обработка
  1: Только черновая обработка
  2: Только чистовая обработка
  Чистовая обработка бока и чистовая обработка на глубине выполняются только, если данный припуск на чистовую обработку (Q368, Q369) определен
- **Длина канавки** Q218 (значение параллельно главной оси плоскости обработки): Ввод более длинного бока паза
- **Ширина канавки** Q219 (значение параллельно вспомогательной оси плоскости обработки): Ввести ширину паза; если вводите ширину паза равну диаметру инструмента, то УЧПУ выполняет только черновую обработку (фрезерование продольного паза). Максимальная ширина канавки при черновой обработке: Двойной диаметр инструмента
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q368 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на плоскости обработки.
- **Положение при повороте** Q224 (абсолютно): Угол, на который поворочивается целый паз. Центр вращения лежит на позиции, на которой находится инструмент при вызове цикла.
- **Положение канавки (0/1/2/3/4)** Q367: Положение канавки в отношении к позиции инструмента при вызове цикла:
  0: Позиция инструмента = центр канавки
  1: Позиция инструмента = левый конец канавки
  2: Позиция инструмента = сентр левой окружности канавки
  3: Позиция инструмента = центр правой окружности канавки
  4: Позиция инструмента = справа конец канавки
- **Подача фрезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Вид фрезерования** Q351: Вид обработки фрезерованием при M03:
  +1 = фрезерование попутное
  –1 = фрезерование встречное

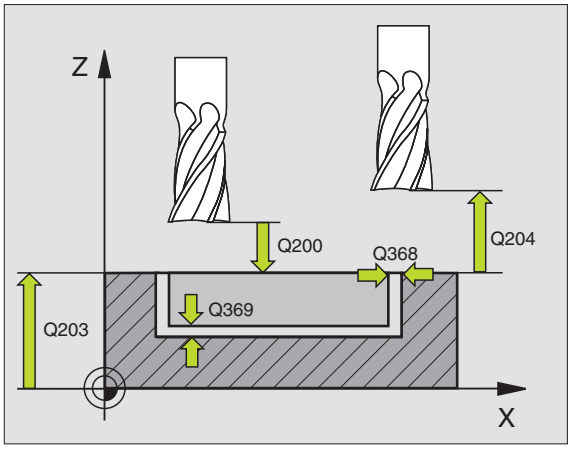




- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна канавки
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Припуск на чистовую обработку на глубине** Q369 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на глубине
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при перемещении на глубину в мм/мин
- **Подача чистовой обработки** Q338 (инкрементно): Размер, на который инструмент подводится на оси шпинделя при чистовой обработке. Q338=0: Чистовая обработка с одним врезанием в материал



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью детали
- **Координата поверхности детали** Q203 (абсолютно): Абсолютная координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Стратегия погружения** Q366: Вид стратегии погружения:
  - 0 = перпендикулярное погружение. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен с 90°. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках
  - 1 = погружение по винтовой линии. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен неровным 0. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках. Погружать только по винтовой линии, если достаточно места
  - 2 =погружение качающим движением. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен неравный 0. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках
- **Подача чистовая обработка** Q385: Скорость перемещения инструмента при чистовой обработке боков и дна в мм/мин



Пример: ЧУ-блоки

```
8 CYCL DEF 253 ФРЕЗЕРОВАНИЕ КАНАВОК
  Q215=0    ;ОБЪЕМ ОБРАБОТКИ
  Q218=80   ;ДЛИНА КАНАВКИ
  Q219=12   ;ШИРИНА КАНАВКИ
  Q368=0.2  ;ПРИПУСК СО СТОРОНЫ
  Q224=+0   ;ПОЛОЖЕНИЕ ПРИ
             ВРАЩЕНИИ
  Q367=0    ;ПОЛОЖЕНИЕ КАНАВКИ
  Q207=500  ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
  Q351=+1   ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
  Q201=-20  ;ГЛУБИНА
  Q202=5    ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
  Q369=0.1  ;ПРИПУСК ГЛУБИНА
  Q206=150  ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
  Q338=5    ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ
             ОБРАБОТКА
  Q200=2    ;БЕЗОПАСНОЕ
             РАССТОЯНИЕ
  Q203=+0   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
  Q204=50   ;2. БЕЗОПАСНОЕ
             РАССТОЯНИЕ
  Q366=1    ;ПОГРУЖЕНИЕ
  Q385=500  ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ
             ОБРАБОТКА
9 CYCL CALL POS X+50 Y+50  Z+0 FMAX M3
```

КРУГЛАЯ КАНАВКА (цикл 254)

С помощью цикла 254 можете полностью обрабатывать круглую канавку. В зависимости от параметров цикла в распоряжении находятся следующие альтернативы обработки:

- Полная обработка Черновая обработка, чистовая обработка на глубине, чистовая обработка бока
- Только черновая обработка
- Только чистовая обработка на глубине и чистовая обработка бока
- Только чистовая обработка дна
- Только чистовая обработка со стороны



При неработающей таблицы инструментов следует всегда погружаться в материал перпендикулярно (Q366=0), так как невозможно дефинировать угол погружения.

Черновая обработка

1. Инструмент перемещается качающим движением в центре канавки с определенным в таблицы инструментов углом погружения на первую глубину подвода. Стратегию погружения определяете с помощью параметра Q366
2. УЧПУ очищает канавку из внутри на наружие при учете припусков на чистовую обработку (параметры Q368 и Q369)
3. Эта операция повторяется, пока будет достигнута глубина канавки

Чистовая обработка

4 Если определены припуски на чистовую обработку, УЧПУ обработывает сначала начистую стенки канавки, если введено несколькими подводами. Стенка канавки наезжается тангенциально

5 Затем УЧПУ выполняет чистовую обработку дна канавки из внутри на наружие. Дно канавки наезжается тангенциально

Обратите внимание перед программированием

Предпозиционировать инструмент на плоскости обработки с коррекцией радиуса R0. Параметр Q367 (**База для длины канавки**) соответственно определить.

УЧПУ выполняет цикл в осях (плоскость обработки), с помощью которых оператор наехал позицию старта, нпр.в X и Y, если с **CYCL CALL POS X... Y**... и в U и V, если **CYCL CALL POS U... V**... были программированы.

УЧПУ предпозиционирует инструмент на оси инструментов автоматически. Параметр Q204 (2-ое безопасное расстояние) учитывать.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Если ширина канавки является больше двойного диаметра инструмента, УЧПУ выполняет расщищание канавки из внутри на наружие. Таким образом оператор в состоянии также с помощью небольших инструментов фрезеровать любые канавки.

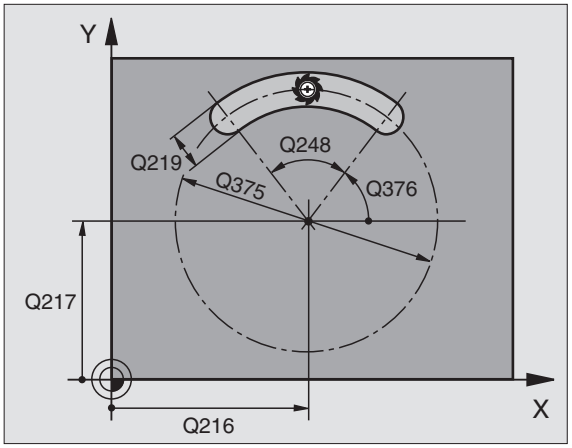
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

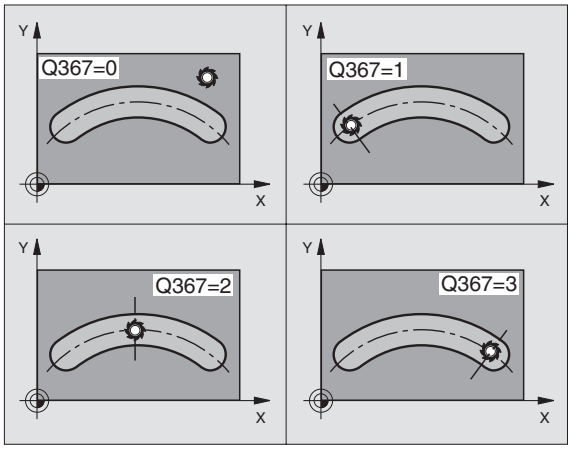
Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!

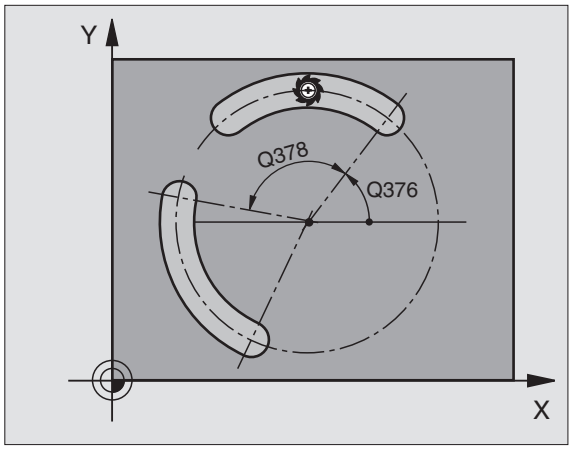


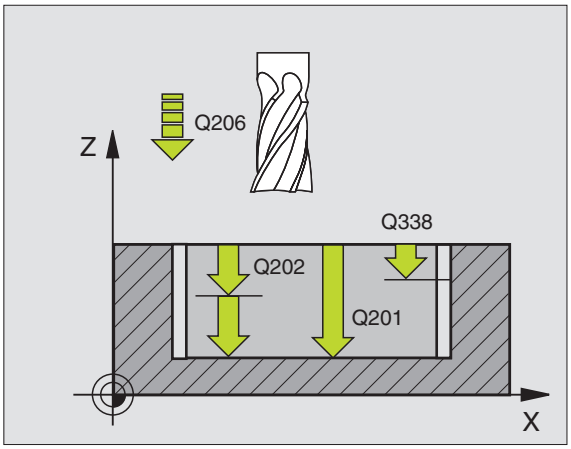
- **Обьём обработки (0/1/2)** Q215: Определить обьём обработки
  0: Черновая и чистовая обработка
  1: Только черновая обработка
  2: Только чистовая обработка
  Чистовая обработка бока и чистовая обработка на глубине выполняются только, если данный припуск на чистовую обработку (Q368, Q369) определен
- **Ширина канавки** Q219 (значение параллельно вспомогательной оси плоскости обработки): Ввести ширину паза; если вводите ширину паза равну диаметру инструмента, то УЧПУ выполняет только черновую обработку (фрезерование продольного паза). Максимальная ширина канавки при черновой обработке: Двойной диаметр инструмента
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q368 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на плоскости обработки.
- **Диаметр готовой детали** Q375: Ввод диаметра делительной окружности
- **База для положения канавки (0/1/2/3)** Q367: Положение канавки в отношении к позиции инструмента при вызове цикла:
  0: Позиция инструмента не учитывается. Положение канавки рассчитывается из введенного центра делительной окружности и угла старта
  1: Позиция инструмента = сентр левой окружности канавки. Угол старта Q376 относится к этой позиции. Введенный центр делительной окружности не учитывается.
  2: Позиция инструмента = центр средней оси. Угол старта Q376 относится к этой позиции. Введенный центр делительной окружности не учитывается.
  3: Позиция инструмента = центр правой окружности канавки. Угол старта Q376 относится к этой позиции. Введенный центр делительной окружности не учитывается.
- **Центр 1-ой оси** Q216 (абсолютно): Центр делительной окружности на главной оси плоскости обработки **Действует только, если Q367 = 0**
- **Центр 2-ой оси** Q217 (абсолютно): Центр делительной окружности на вспомогательной оси плоскости обработки. **Действует только, если Q367 = 0**
- **Угол старта** Q376: (абсолютно): Ввод полярного угла точки старта
- **Угол раствора паза** Q248 (inkremental): Ввод угла раствора паза



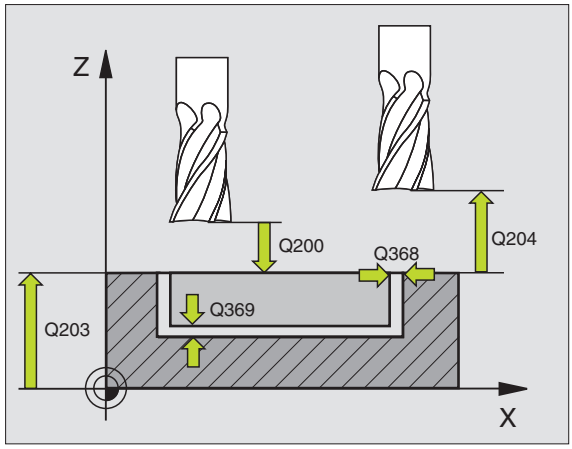


- **Шаг угла** Q378 (инкрементно): Угол, на который поворачивается целый паз. Центр вращения лежить в центре делительной окружности
- **Количество рабочих ходов** Q377: Количество рабочих ходов на делительной окружности
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Вид фрезерования** Q351: Вид обработки фрезерованием при M03:
  +1 = фрезерование попутное
  –1 = фрезерование встречное
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна канавки
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Припуск на чистовую обработку на глубине** Q369 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на глубине
- **Подача подвода на глубину**Q206: Скорость перемещения инструмента при перемещении на глубину в мм/мин
- **Подача чистовой обработки** Q338 (инкрементно): Размер, на который инструмент подводится на оси шпинделя при чистовой обработке. Q338=0: Чистовая обработка с одним врезанием в материал





- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью детали
- **Координата поверхности детали** Q203 (абсолютно): Абсолютная координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Стратегия погружения** Q366: Вид стратегии погружения:
  - 0 = перпендикулярное погружение. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен с 90°. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках
  - 1 = погружение по винтовой линии. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен неровным 0. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках. Погружать только по винтовой линии, если достаточно места
  - 2 =погружение качающим движением. В таблицы инструментов угол погружения для активного инструмента должен **ANGLE** быть определен неравный 0. В другом случае УЧПУ выдает сообщение об ошибках
- **Подача чистовая обработка** Q385: Скорость перемещения инструмента при чистовой обработке боков и дна в мм/мин



Пример: ЧУ-блоки

```
8 CYCL DEF 254 КРУГЛЫЙ ПАЗ
  Q215=0     ;ОБЪЕМ ОБРАБОТКИ
  Q219=12    ;ШИРИНА КАНАВКИ
  Q368=0.2   ;ПРИПУСК СО СТОРОНЫ
  Q375=80    ;ДИАМЕТР ДЕЛИТЕЛЬНОЙ
              ОКРУЖНОСТИ
  Q367=0     ;БАЗА ДЛИНА ПАЗА
  Q216=+50   ;ЦЕНТР 1. ОСИ
  Q217=+50   ;ЦЕНТР 2. ОСИ
  Q376=+45   ;УГОЛ СТАРТА
  Q248=90    ;УГОЛ РАСТВОВА
  Q378=0     ;ШАГ УГЛА
  Q377=1     ;КОЛИЧЕСТВО РАБОЧИХ ХОДОВ
  Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
  Q351=+1    ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
  Q201=-20   ;ГЛУБИНА
  Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
  Q369=0.1   ;ПРИПУСК ГЛУБИНА
  Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
  Q338=5     ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА
  Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
  Q203=+0    ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
  Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
  Q366=1     ;ПОГРУЖЕНИЕ
  Q385=500   ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА
9 CYCL CALL POS X+50 Y+50  Z+0 FMAX M3
```

ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КАРМАНА (цикл 212)

1 УЧПУ перемещает инструмент автоматически по оси шпинделя на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр цапфы

2 Из центра кармана инструмент перемещается на плоскости обработки в точку старта обработки. УЧПУ учитывает для расчётов точки старта припуск и радиус инструмента. В другом случае УЧПУ врезает в центр кармана

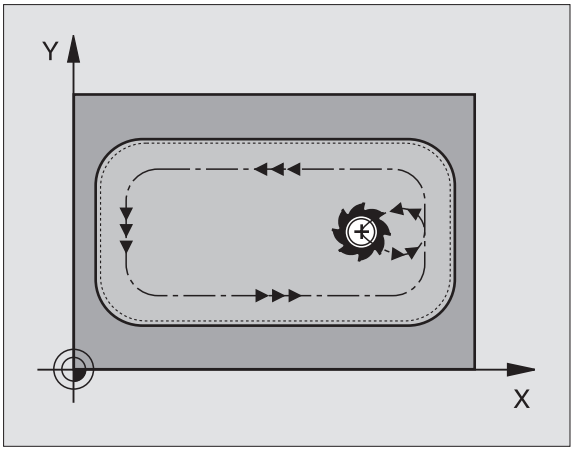
3 Если инструмент находится на 2-ом безопасном расстоянии, УЧПУ перемещается на ускоренном ходу FMAX на безопасное расстояние и оттуда с подачей подвода на глубину на первую глубину подвода

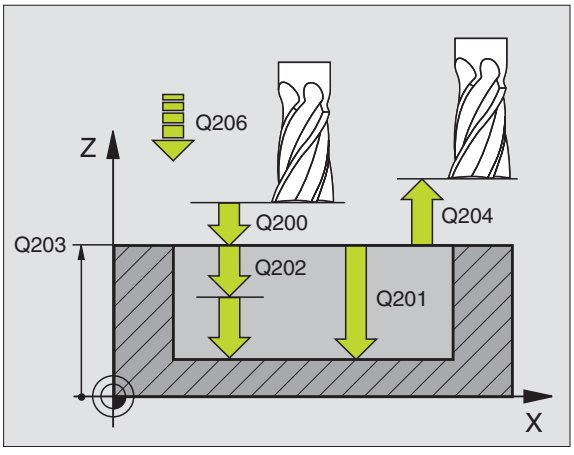
4 Затем инструмент перемещается тангенциально к готовой части контура и фрезерует попутно виток

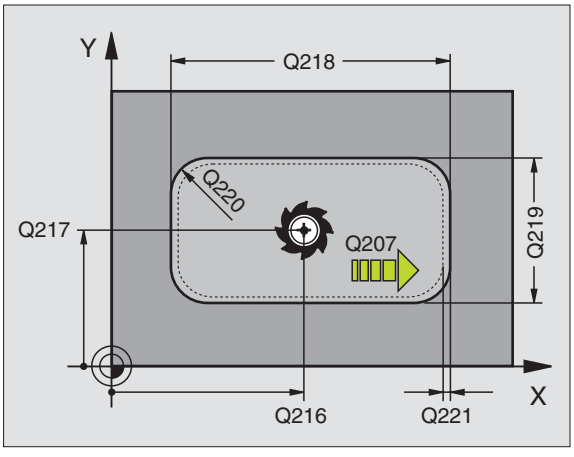
5 Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки

6 Эта операция (3 до 5) повторяется, пока будет достигнута программированная глубина

7 В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент на ускоренном ходу на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр кармана (конечное положение = положение старта)







Обратите внимание перед программированием

УЧПУ предпозиционирует инструмент автоматически по оси инструмнтов и на плоскости обработки.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Если хотите выполнить чистовую обработку в полном материале, то используйте фрезу с режущим по середине торцовым зубом (DIN/ДИН 844) и введите небольшое значение подачи врезания на глубину.

Минимальная величина кармана: тройной радиус инструмента

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна кармана
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при передвижении на глубину в мм/мин. Если погружаете в материал, ввести значение меньше, чем это определено в Q207
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Центр 1-ой оси** Q216 (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **Центр 2-ой оси** Q217 (абсолютно): Центр кармана на вспомогательной оси плоскости обработки
- **1. Длина бока** Q218 (инкрементно): Длина кармана, параллельно к главной оси плоскости обработки
- **2. Длина бока** Q219 (инкрементно): Длина кармана, параллельно к вспомогательной оси плоскости обработки
- **Радиус угла** Q220: Радиус угла кармана. Если не задано, УЧПУ назначает радиус углов равным радиусу инструмента
- **Припуск 1-ой оси** Q221 (абсолютно): Припуск для расчета предпозиции на главной оси плоскости обработки, относительно длины кармана

Пример: ЧУ-блоки

```
354 CYCL DEF 212 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КАРМАНА
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q201=-20   ;ГЛУБИНА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q216=+50   ;ЦЕНТР 1. ОСИ
    Q217=+50   ;ЦЕНТР 2. ОСИ
    Q218=80    ;1. ДЛИНА БОКА
    Q219=60    ;2. ДЛИНА БОКА
    Q220=5     ;РАДИУС УГЛА
    Q221=0     ;ПРИПУСК
```

ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА ЦАПФ (цикл 213)

1 УЧПУ перемещает инструмент по оси шпинделя на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр цапфы

2 Из центра цапфы инструмент перемещается на плоскости обработки в точку старта обработки. Точка старта лежить на 3,5-кратном радиусе инструмента направо от цапфы

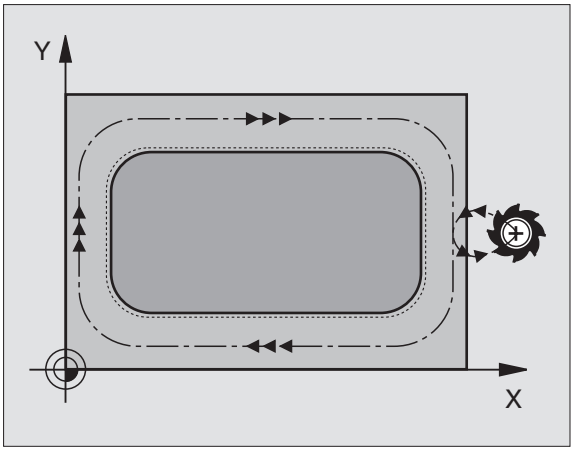
3 Если инструмент находится на 2-ом безопасном расстоянии, УЧПУ перемещается на ускоренном ходу FMAX на безопасное расстояние и оттуда с подачей подвода на глубину на первую глубину подвода

4 Затем инструмент перемещается тангенциально к готовой части контура и фрезерует попутно виток

5 Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки

6 Эта операция (3 до 5) повторяется, пока будет достигнута программированная глубина

7 В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент с FMAX на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр цапфы (конечное положение = положение старта)

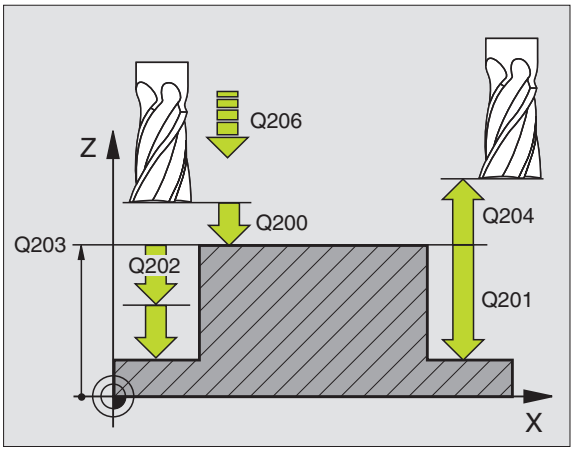


Обратите внимание перед программированием

УЧПУ предпозиционирует инструмент автоматически по оси инструмнтов и на плоскости обработки.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

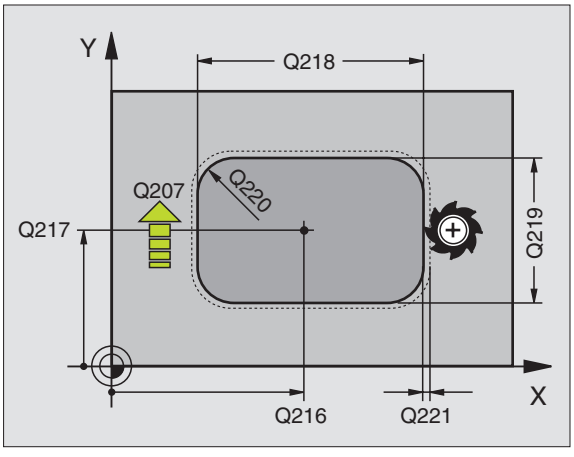
Если хотите выполнить чистовую обработку в полном материале, то используйте фрезу с режущим по середине торцовым зубом (DIN/ДИН 844). Введите тогда для подачи подвода на глубину небольшое значение.



С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!





- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна цапфы
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при передвижении на глубину в мм/мин. Если погружаете в материал, ввести значение меньше, если погружаете вне материала, то введите значение больше
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится. Ввести значение больше 0
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Центр 1-ой оси** Q216 (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **Центр 2-ой оси** Q217 (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **1. Длина бока** Q218 (инкрементно): Длина кармана, параллельно к главной оси плоскости обработки
- **2. Длина бока** Q219 (инкрементно): Длина кармана, параллельно к главной оси плоскости обработки
- **Радиус угла** Q220: Радиус угла цапфы
- **Припуск 1-ой оси** Q221 (абсолютно): Припуск для расчета предпозиции на главной оси плоскости обработки, относительно длины кармана

Пример: ЧУ-блоки

```
35 CYCL DEF 213 ЧИСТОВАЯ ОБАБОТКА ЦАПФЫ
   Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
   Q291=-20   ;ГЛУБИНА
   Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
   Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
   Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
   Q294=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
   Q216=+50   ;ЦЕНТР 1. ОСИ
   Q217=+50   ;ЦЕНТР 2. ОСИ
   Q218=80    ;1. ДЛИНА БОКА
   Q219=60    ;2. ДЛИНА БОКА
   Q220=5     ;РАДИУС УГЛА
   Q221=0     ;ПРИПУСК
```

ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КРУГЛОВО КАРМАНА (цикл 214)

1 УЧПУ перемещает инструмент автоматически по оси шпинделя на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр цапфы

2 Из центра кармана инструмент перемещается на плоскости обработки в точку старта обработки. УЧПУ учитывает для расчётов точки старта диаметр обрабатываемой детали и радиус инструмента. Если вводите диаметр обрабатываемой детали с 0, то УЧПУ врезает в центр кармана

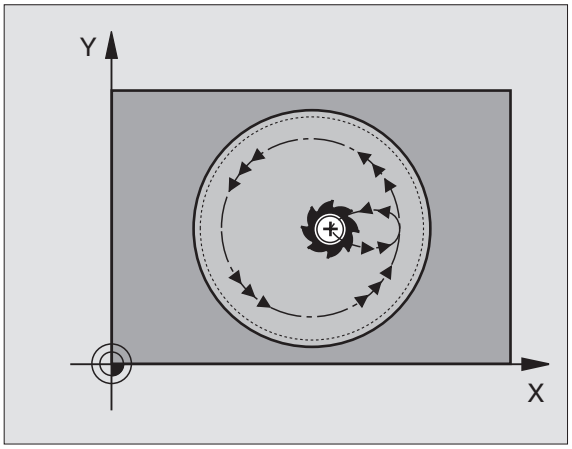
3 Если инструмент находится на 2-ом безопасном расстоянии, УЧПУ перемещается на ускоренном ходу FMAX на безопасное расстояние и оттуда с подачей подвода на глубину на первую глубину подвода

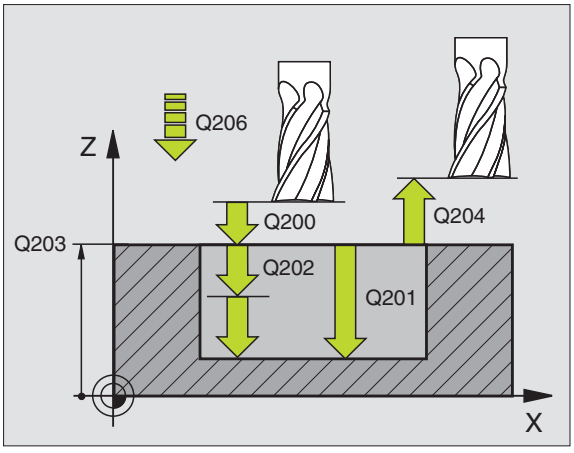
4 Затем инструмент перемещается тангенциально к готовой части контура и фрезерует попутно виток

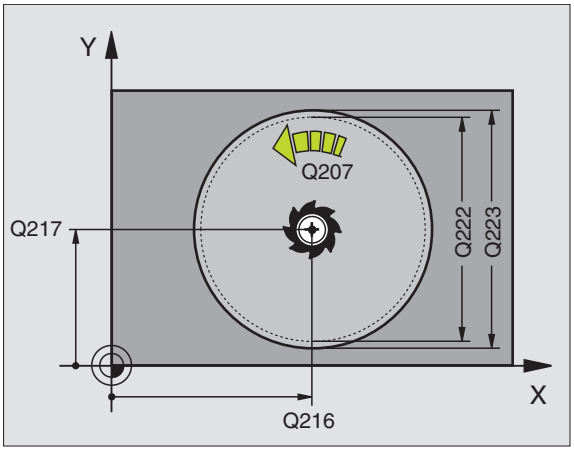
5 Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки

6 Эта операция (3 до 5) повторяется, пока будет достигнута программированная глубина

7 В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент с FMAX на безопасное расстояние или – если введено – на 2. 2-ое безопасное расстояние и затем в центр кармана (конечное положение = положение старта)







Обратите внимание перед программированием

УЧПУ предпозиционирует инструмент автоматически по оси инструмнтов и на плоскости обработки.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Если хотите выполнить чистовую обработку в полном материале, то используйте фрезу с режущим по середине торцовым зубом (DIN/ДИН 844) и введите небольшое значение подачи врезания на глубину.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!



- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна кармана
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при передвижении на глубину в мм/мин. Если погружаете в материал, ввести значение меньше, чем это определено в Q207
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Центр 1-ой оси** Q216 (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **Центр 2-ой оси** Q217 (абсолютно): Центр кармана на вспомогательной оси плоскости обработки
- **Диаметр загатовки** Q222: Диаметр предобработанного кармана для расчёта предположения; ввести диаметр загатовки меньше диаметра готовой детали
- **Диаметр готовой детали** Q223: Диаметр готового кармана, диаметр готовой детали больше диаметра загатовки и больше диаметра инструмента ввести

Пример: ЧУ-блоки

```
42 CYCL DEF 214 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА
КРУГЛ.КАРМАНА
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
    Q201=-20   ;ГЛУБИНА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
    Q216=+50   ;ЦЕНТР 1. ОСИ
    Q217=+50   ;ЦЕНТР 2. ОСИ
    Q222=79    ;ДИАМЕТР
                ОБРАБАТЫВАЕМОЙ
                ДЕТАЛИ
    Q223=80    ;ДИАМЕТР ГОТОВОЙ
                ДЕТАЛИ
```

ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КРУГЛОВО КАРМАНА (цикл 215)

1 УЧПУ перемещает инструмент автоматически по оси шпинделя на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр цапфы

2 Из центра цапфы инструмент перемещается на плоскости обработки в точку старта обработки. Точка старта лежить на 2-кратном радиусе инструмента направо от цапфы

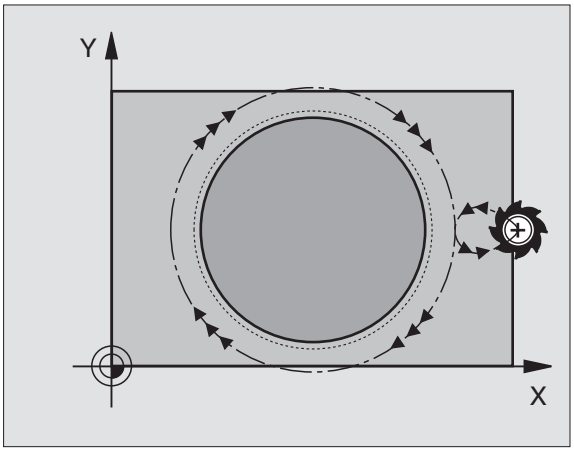
3 Если инструмент находится на 2-ом безопасном расстоянии, УЧПУ перемещается на ускоренном ходу FMAX на безопасное расстояние и оттуда с подачей подвода на глубину на первую глубину подвода

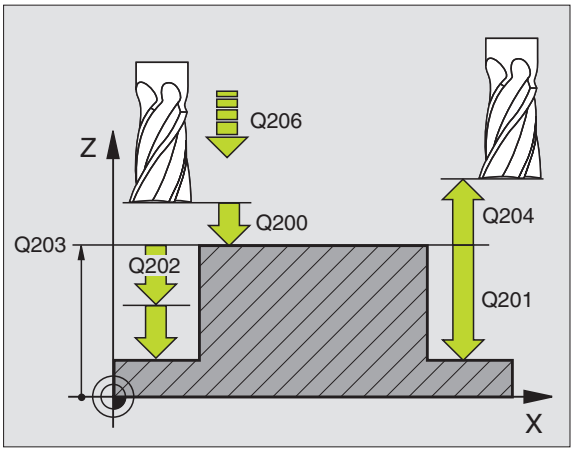
4 Затем инструмент перемещается тангенциально к готовой части контура и фрезерует попутно виток

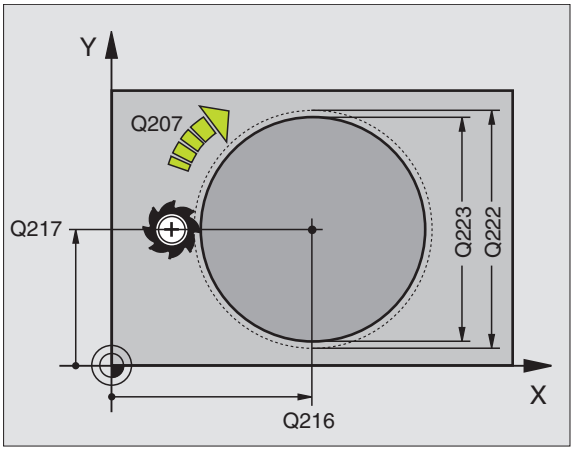
5 Потом инструмент перемещается назад тангенциально от контура к точке старта на плоскости обработки

6 Эта операция (3 до 5) повторяется, пока будет достигнута программированная глубина

7 В конце цикла УЧПУ перемещает инструмент на ускоренном ходу на безопасное расстояние или – если введено – на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр кармана (конечное положение = положение старта)







Обратите внимание перед программированием

УЧПУ предпозиционирует инструмент автоматически по оси инструмнтов и на плоскости обработки.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Если хотите выполнить чистовую обработку в полном материале, то используйте фрезу с режущим по середине торцовым зубом (DIN/ДИН 844). Введите тогда для подачи подвода на глубину небольшое значение.

С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!

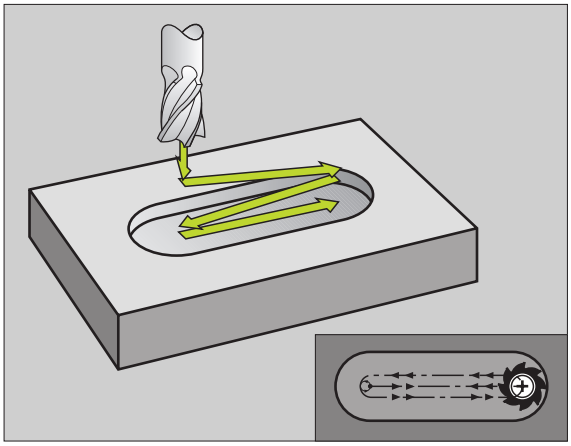


- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна цапфы
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при передвижении на глубину в мм/мин. Если погружаете в материал, ввести значение меньше, если погружаете вне материала, то введите значение больше
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Центр 1-ой оси Q216** (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **Центр 2-ой оси Q217** (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **Диаметр загатовки** Q222: Диаметр предобработанного кармана для расчёта предположения; ввести диаметр загатовки меньше диаметра готовой детали
- **Диаметр готовой детали** Q223: Диаметр готовой цапфы, ввести диаметр готовой детали меньше диаметра загатовки

Пример: ЧУ-блоки

```
43 CYCL DEF 215 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА ЦАПФЫ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q201=-20   ;ГЛУБИНА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q216=+50   ;ЦЕНТР 1. ОСИ
    Q217=+50   ;ЦЕНТР 2. ОСИ
    Q222=81    ;ДИАМЕТР ОБРАБАТЫВАЕМОЙ ДЕТАЛИ
    Q223=80    ;ДИАМЕТР ГОТОВОЙ ДЕТАЛИ
```

ПАЗ (продольный паз) с маятниковым движением врезания (цикл 210)



Черновая обработка

1. УЧПУ позиционирует инструмент на ускоренном ходу на оси шпинделя на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр левово круга; оттуда УЧПУ позиционирует инструмент на безопасное расстояние над поверхностью загатовки
2. Инструмент перемещается с подачей фрезерованя на поверхность загатовки и оттуда фреза передвигается в продольном направлении паза – вразая под наклоном в материал – к центру правово круга
3. Затем инструмент перемещается снова врезая под наклоном назад в центр левово круга; эти шаги повторяются, пока будет достигнута программированная глубина фрезерования
4. На глубине фрезерования УЧПУ перемещает инструмент для плоского фрезерования на другой конец паза и потом снова в центр паза

Чистовая обработка

5. УЧПУ позиционирует инструмент в центре левой окружности паза и оттуда тангенциально в левой конец паза, потом УЧПУ выполняет чистовую обработку контура попутным движением (при M3), если введено также несколькими подводами
6. В конце контура инструмент перемещается – тангенциально от контура – к центру левой окружности паза
7. На конец инструмент перемещается на ускоренном ходу FMAX обратно на безопасное расстояние и – если введено – на 2-ое безопасное расстояние

Обратите внимание перед программированием

УЧПУ предпозиционирует инструмент автоматически по оси инструмнтов и на плоскости обработки.

При черновой обработке инструмент врезается в материал маятниковым движением от одного к другому концу канавки. Поэтому предсверление не требуется.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Выбирать диаметр фрезы не больше ширины канавки и не меньше третьи ширины канавки.

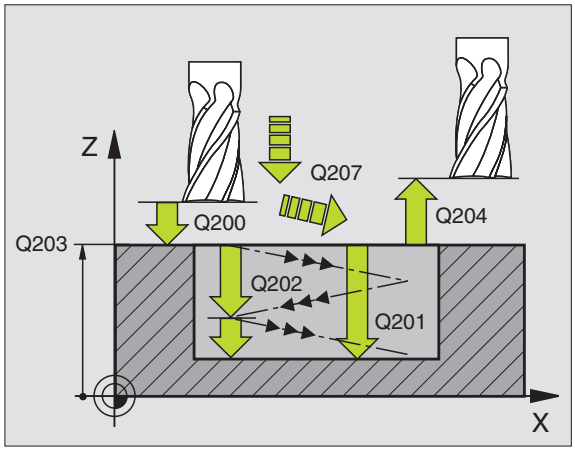
Диаметр фрезы выбирать меньше чем половина длины канавки. В противном случае УЧПУ не может врезаться в материал маятниковым движением.

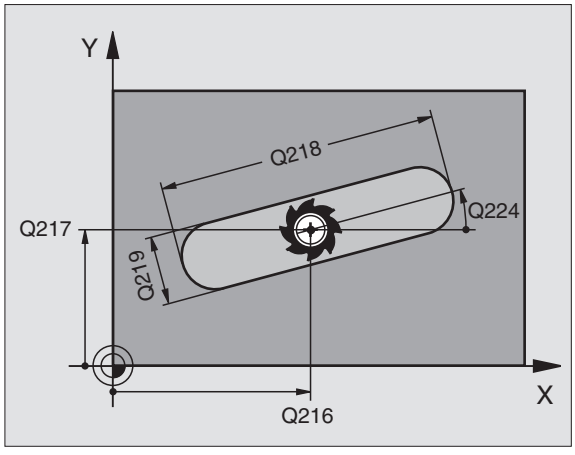
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!

- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна паза
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который инструмент подводится маятчиковым движением на оси шпинделя вообщем
- **Обьём обработки (0/1/2)** Q215: Определить обьём обработки
  0: Черновая и чистовая обработка
  1: Только черновая обработка
  2: Только чистовая обработка
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Z-координата, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Центр 1-ой оси** Q216 (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **Центр 2-ой оси** Q217 (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **1. Длина бока** Q218 (значение параллельно главной оси плоскости обработки): Ввод более длинного бока паза
- **2. Длина бока** Q219 (значение параллельно вспомогатоельгной оси плоскости обработки): Ввести ширину паза; если вводите ширину паза равну диаметру инструмента, то УЧПУ выполняет только черновую обработку (фрезерование продольного паза)



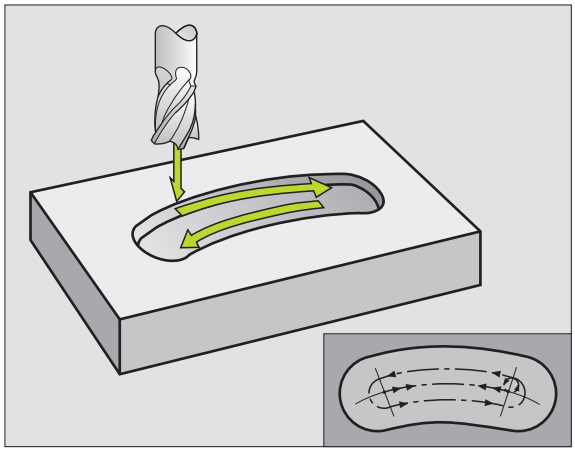


- **Угол поворота** Q224: (абсолютно): Угол, на который целый паз поворачивается; центр вращения совпадает с центром паза
- **Подача чистовой обработки** Q338 (инкрементно): Размер, на который инструмент подводится на оси шпинделя при чистовой обработке. Q338=0: Чистовая обработка с одним врезанием в материал
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при подводе на глубину в мм/мин. Действует только при чистовой обработке, если выла введена подача для чистовой обработки.

Пример: ЧУ-блоки

```
51 CYCL DEF 210 ПАЗ КАЧАЮЩИМ ДВИЖЕНИЕМ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q201=-20   ;ГЛУБИНА
    Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q215=0     ;ОБЪЕМ ОБРАБОТКИ
    Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
    Q216=+50   ;ЦЕНТР 1. ОСИ
    Q217=+50   ;ЦЕНТР 2. ОСИ
    Q218=80    ;1. ДЛИНА БОКА
    Q219=12    ;2. ДЛИНА БОКА
    Q224=+15   ;ПОЛОЖЕНИЕ ПРИ ВРАЩЕНИИ
    Q338=5     ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
```

КРУГЛЫЙ ПАЗ (продольный паз) с врезанием маятниковым движением (цикл 211)



Черновая обработка

1 УЧПУ позиционирует инструмент на ускоренном ходу на оси шпинделя на 2-ое безопасное расстояние и затем в центр правово круга. Оттуда УЧПУ позиционирует инструмент на заданное безопасное расстояние над поверхностью загатовки

2 Инструмент перемещается с подачей фрезерованя на поверхность загатовки и оттуда фреза передвигается – вразая под наклоном в материал – к другому концу паза

3 Затем инструмент перемещается снова врезая под наклоном назад к точке старта; эти шаги (2 до 3) повторяются, пока будет достигнута программированная глубина фрезерования

4 На глубине фрезерования УЧПУ перемещает инструмент для плосково фрезерования на другой конец паза

Чистовая обработка

5 Из центра паза УЧПУ перемещает инструмент тангенциально к готовому контуру; потом УЧПУ выполняет чистовую обработку контура попутным движением (при M3), если задано также с несколькими подводами Точка пуска для чистовой обработки лежит в центре правого круга.

6 В конце контура инструмент перемещается тангенциально от контура

7 На конец инструмент перемещается на ускоренном ходу FMAX обратно на безопасное расстояние и – если введено – на 2-ое безопасное расстояние

Обратите внимание перед программированием

УЧПУ предпозиционирует инструмент автоматически по оси инструмнтов и на плоскости обработки.

При черновой обработке инструмент врезается в материал HELIX-движением качаясь от одного к другому концу канавки. Поэтому предсверление не требуется.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Выбирать диаметр фрезы не больше ширины канавки и не меньше третьи ширины канавки.

Диаметр фрезы выбирать меньше чем половина длины канавки. В противном случае УЧПУ не может врезаться в материал маятниковым движением.

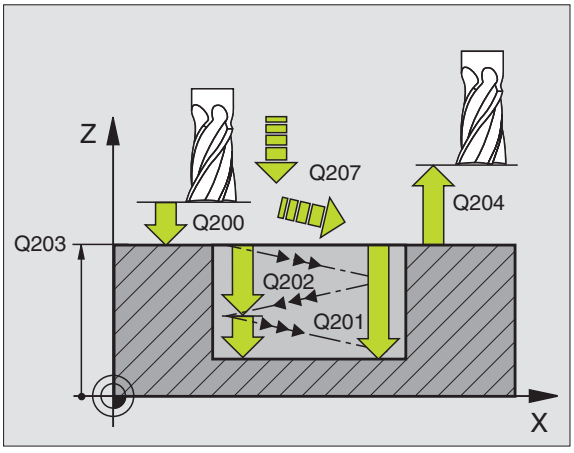
С помощью параметра станка 7441 бит 2 настроиваете, должно ли УЧПУ выдавать сообщение об ошибках при вводе положительной глубины (бит 2=1) или нет (бит 2=0).

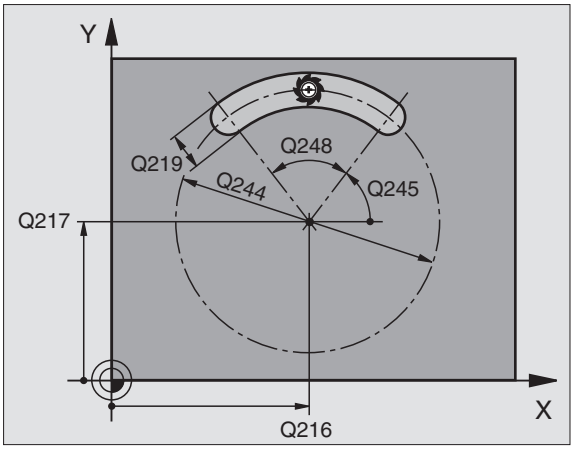
Внимание опасность столкновения!

Учтите, что УЧПУ при **положительно введенной глубине** реверсирует рассчет предпозиции. Инструмент перемещается на оси инструментов на ускоренном ходе на безопасное расстояние **под** поверхность обрабатываемой детали!

211

- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина** Q201 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки – дна паза
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Глубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который инструмент подводится маятчиковым движением на оси шпинделя вообщем
- **Обьём обработки (0/1/2)** (0/1/2) Q215: Определить обьём обработки
  0: Черновая и чистовая обработка
  1: Только черновая обработка
  2: Только чистовая обработка
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Z-координата, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Центр 1-ой оси** Q216 (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **Центр 2-ой оси** Q217 (абсолютно): Центр кармана на главной оси плоскости обработки
- **Диаметр готовой детали** Q244: Ввод диаметра делительной окружности
- **2. Длина бока** Q219: Ввести ширину паза; если вводите ширину паза равну диаметру инструмента, то УЧПУ выполняет только черновую обработку (фрезерование продольного паза)
- **Угол старта** Q245: (абсолютно): Ввод полярного угла точки старта



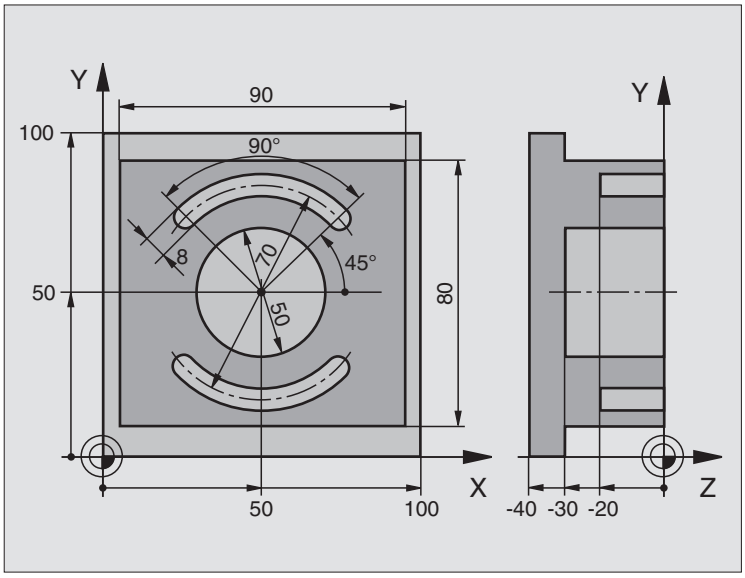


- **Угол раствора паза** Q248 (inkremental): Ввод угла угла раствора паза
- **Подача чистовой обработки** Q338 (инкрементно): Размер, на который инструмент подводится на оси шпинделя при чистовой обработке. Q338=0: Чистовая обработка с одним врезанием в материал
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при подводе на глубину в мм/мин. Действует только при чистовой обработке, если выла введена подача для чистовой обработки.

Пример: ЧУ-блоки

```
52 CYCL DEF 211 КРУГЛЫЙ ПАЗ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
    Q201=-20   ;ГЛУБИНА
    Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q202=5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q215=0     ;ОБЪЕМ ОБРАБОТКИ
    Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
    Q216=+50   ;ЦЕНТР 1. ОСИ
    Q217=+50   ;ЦЕНТР 2. ОСИ
    Q244=80    ;ДИАМЕТР ДЕЛИТЕЛЬНОЙ
                ОКРУЖНОСТИ
    Q219=12    ;2. ДЛИНА БОКА
    Q245=+45   ;УГОЛ СТАРТА
    Q248=90    ;УГОЛ РАСТВОРА
    Q338=5     ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ
                ОБРАБОТКА
    Q206=150   ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
```

Пример: фрезерование кармана, цапф и канавок



0 BEGINN PGM C210 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+6	Дефиниция инструмента черновая/чистовая обработка
4 TOOL DEF 2 L+0 R+3	Дефиниция инструмента пазовая (дисковая) фреза
5 TOOL CALL 1 Z S3500	Вызов инструмента черновая/чистовая обработка
6 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента

7 CYCL DEF 213 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА ЦАПФЫ	Дефиниция цикла Обработка на наружии
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q201=-30 ;ГЛУБИНА	
Q206=250 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q202=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q207=250 ;F ФРЕЗЕРОВАНИЕ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	
Q204=20 ;2. БЕЗ.РАССТОЯНИЕ	
Q216=+50 ;ЦЕНТР 1. ОСИ	
Q217=+50 ;ЦЕНТР 2. ОСИ	
Q218=90 ;1. ДЛИНА БОКА	
Q219=80 ;2. ДЛИНА БОКА	
Q220=0 ;РАДИУС УГЛА	
Q221=5 ;ПРИПУСК	
8 CYCL CALL M3	Вызов цикла Обработка на наружии
9 CYCL DEF 252 КРУГЛЫЙ КАРМАН	Дефиниция цикла Круглый карман
Q215=0 ;ОБЪЕМ ОБРАБОТКИ	
Q223=50 ;ДИАМЕТР ОКРУЖНОСТИ	
Q368=0.2 ;ПРИПУСК СО СТОРОНЫ	
Q207=500 ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q351=+1 ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q201=-30 ;ГЛУБИНА	
Q202=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q369=0.1 ;ПРИПУСК ГЛУБИНА	
Q206=150 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q338=5 ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА	
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ	
Q204=50 ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q370=1 ;ПЕРЕКРЫТИЕ ТРАЕКТОРИИ	
Q366=1 ;ПОГРУЖЕНИЕ	
Q385=750 ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА	
10 CYCL CALL POS X+50 Y+50 Z+0 FMAX	Вызов цикла круглый карман
11 L Z+250 R0 FMAX M6	Смена инструмента

12 TOLL CALL 2 Z S5000	Вызов инструмента пазовая фреза
13 CYCL DEF 254 КРУГЛЫЙ ПАЗ	Дефиниция цикла Канавки
Q215=0 ;ОБЪЕМ ОБРАБОТКИ	
Q219=8 ;ШИРИНА КАНАВКИ	
Q368=0.2 ;ПРИПУСК СО СТОРОНЫ	
Q375=70 ;ДИАМЕТР ДЕЛИТЕЛЬНОЙ ОКРУЖНОСТИ	
Q367=0 ;БАЗА ДЛИНА ПАЗА	Не требуется предпозиционирования в X/Y
Q216=+50 ;ЦЕНТР 1. ОСИ	
Q217=+50 ;ЦЕНТР 2. ОСИ	
Q376=+45 ;УГОЛ СТАРТА	
Q248=90 ;УГОЛ РАСТВОВА	
Q378=180 ;ШАГ УГЛА	Точка старта 2.паза
Q377=2 ;КОЛИЧЕСТВО РАБОЧИХ ХОДОВ	
Q207=500 ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q351=+1 ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q201=-20 ;ГЛУБИНА	
Q202=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q369=0.1 ;ПРИПУСК ГЛУБИНА	
Q206=150 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q338=5 ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА	
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ	
Q204=50 ;2. БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q366=1 ;ПОГРУЖЕНИЕ	
14 CYCL CALL X+50 Y+50 FMAX M3	Вызов цикла Канавки
15 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
16 END PGM C210 MM	

8.5 Циклы для произведения рисунков точек

Обзор

УЧПУ ставит 2 цикла в распоряжение, с помощью которых можете непосредственно выполнять рисунки точек:

цикл	Softkey	на странице
220 РИСУНКИ ТОЧЕК НА ОКРУЖНОСТИ		странице 404
221 РИСУНКИ ТОЧЕК НА ЛИНИЯХ		странице 406

Следующие циклы обработки можете комбинировать с циклами 220 и 221:

Если Вам приходится выполнять нерегулярные рисунки точек, то используйте тогда таблицы точек с **CYCL CALL PAT** (смотри “Таблицы точек” на странице 308).

Цикл 200 СВЕРЛЕНИЕ
Цикл 201 РАЗВЁРТЫВАНИЕ
Цикл 202 РАСТАЧИВАНИЕ
Цикл 203 УНИВЕРСАЛЬНОЕ СВЕРЛЕНИЕ
Цикл 204 ВОЗВРАТНОЕ ЗЕНКЕРОВАНИЕ
Цикл 205 УНИВЕРСАЛЬНОЕ ГЛУБОКОЕ СВЕРЛЕНИЕ
Цикл 206 НАРЕЗАНИЕ РЕЗЬБЫ НОВОЕ с уравнивающим патроном
Цикл 207 НАРЕЗАНИЕ РЕЗЬБЫ GS НОВОЕ без уравнивающего патрона
Цикл 208 ФРЕЗЕРОВАНИЕ СВЕРЛЕНИЕМ
Цикл 209 НАРЕЗАНИЕ РЕЗЬБЫ ЛОМАНИЕ СТРУЖКИ
Цикл 212 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КАРМАНА
Цикл 213 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА ЦАПФОВ
Цикл 214 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КРУГЛОВО КАРМАНА
Цикл 215 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА КРУГЛОГО ЦАПФА
Цикл 240 ЦЕНТРОВАНИЕ
Цикл 251 ПРЯМОУГОЛЬНЫЙ КАРМАН
Цикл 252 КРУГЛЫЙ КАРМАН
Цикл 253 ФРЕЗЕРОВАНИЕ КАНАВОК
Цикл 254 КРУГЛАЯ КАНАВКА (только в сочетании с циклом 221)
Цикл 262 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ
Цикл 263 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ С ЗЕНКЕРОВАНИЕМ
Цикл 264 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ
Цикл 265 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ ПО ЛИНИИ HELIX
Цикл 267 ФРЕЗЕРОВАНИЕ РЕЗЬБЫ НА НАРУЖИИ

РИСУНКИ ТОЧЕК НА КРУГУ (цикл 220)

1 УЧПУ позиционирует инструмент на ускоренном ходу от актуальной позиции на точку старта первой обработки.

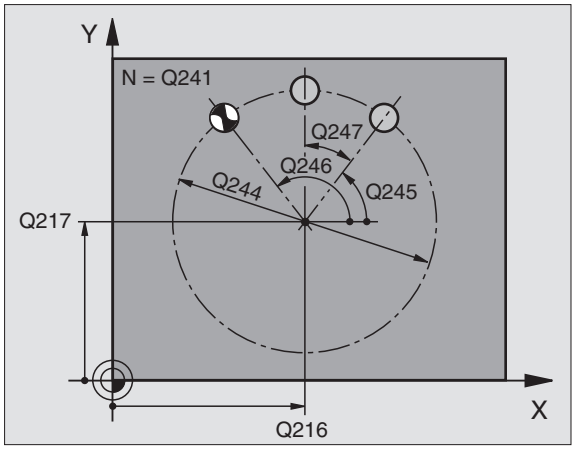
Последовательность:

- 2. Наезд на 2-ое безопасное расстояние (ось шпинделя)
- Наезд точки старта на плоскости обработки
- Перемещение на безопасное расстояние над поверхностью загатовки (ось шпинделя)

2 С этого положения УЧПУ выполняет определённый в последнюю очередь цикл обработки

3 Затем УЧПУ позиционирует инструмент движением по прямой на точку старта следующей обработки; инструмент находистя при этом на безопасном расстояинии (или на 2-ом безопасном расстоянии)

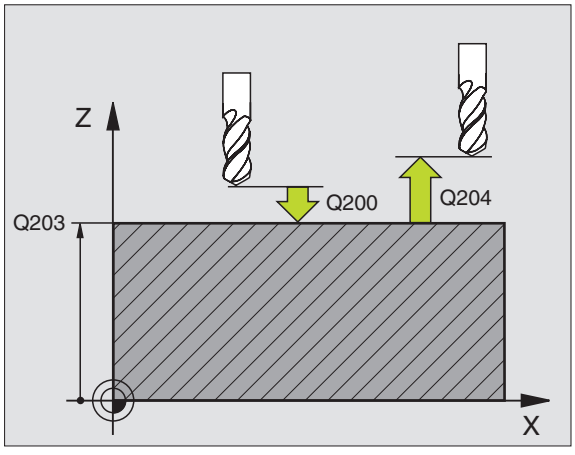
4 Эта операция (1 до 3) повторяется, пока будут выполнены все виды обработки



Обратите внимание перед программированием

Цикл 220 является DEF-активным, что означает, цикл 220 вызывает автоматически в последнем определённый цикл обработки.

Если комбинируете один из циклов обработки от 200 до 209 и от 212 до 215, 251 до 265 и 267 с циклом 220, то Безопасное расстояние, поверхность загатовки и 2-ое Безопасное расстояние действуют как в цикле 220.



- **Центр 1-ой оси** Q216 (абсолютно): Центр делительной окружности на главной оси плоскости обработки
- **Центр 2-ой оси** Q217 (абсолютно): Центр делительной окружности на главной оси плоскости обработки
- **Диаметр готовой детали** Q244: Диаметр делительной окружности
- **Угол старта** Q245: (абсолютно): Угол между главной осью плоскости обработки и точкой старта первой обработки на делительной окружности
- **Конечный угол** Q246: (абсолютно): Угол между главной осью плоскости обработки и точкой старта последней обработки на делительной окружности (не действует для полного круга); ввести конечный угол неравным углу старта, если конечный угол больше угла старта, то обработка выполняется против часовой стрелки иначе обработка по часовой стрелке

- **Шаг угла** Q247 (инкрементно): Угол между двумя обработками на делительной окружности; если шаг угла равен нулю, то УЧПУ расчитывает шаг угла из угла старта, конечного угла и количества проходов; если Вы ввели шаг угла, то УЧПУ не учитывает конечного угла; знак числа шага угла определяет направление обработки (– = по часовой стрелке)
- **Количество рабочих ходов** Q241: Количество рабочих ходов на делительной окружности
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента - поверхности загатовки, значение ввести положительно
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Отвод на безопасное расстояние** Q301: Определить, как инструмент должен перемещатся между рабочими ходами:
  0: Между проходами перемещение на безопасное расстояние
  1: Между проходами перемещение на безопасное расстояние
- **Вид перемещения? Прямая=0/окружность=1** Q365: Определить, с какой функцией траектории инструмент должен перемещатся между рабочими ходами:
  0: Между проходами перемещение по прямой
  1: Между рабочими ходами круговым движением по радиусу делительной окружности перемещатся

Пример: ЧУ-блоки

```
53 CYCL DEF 220 ОБРАЗЕЦ ОКРУЖНОСТЬ
    Q216=+50   ;ЦЕНТР 1. ОСИ
    Q217=+50   ;СЕРЕДИНА 2-ОЙ ОСИ
    Q244=80    ;ДИАМЕТР ДЕЛИТЕЛЬНОЙ
                ОКРУЖНОСТИ
    Q245=+0    ;УГОЛ СТАРТА
    Q246=+360  ;КОНЕЧНЫЙ УГОЛ
    Q247=+0    ;ШАГ УГЛА
    Q241=8     ;КОЛИЧЕСТВО РАБОЧИХ
                ХОДОВ
    Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
    Q203=+30   ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
    Q204=50    ;2. БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
    Q301=1     ;ПЕРЕХОД НА БЕЗ.ВЫСОТУ
    Q365=0     ;ВИД ПЕРЕМЕЩЕНИЯ
```

РИСУНКИ ТОЧЕК НА ЛИНИЯХ (цикл 221)

Обратите внимание перед программированием

Цикл 221 является DEF-активным, что означает, цикл 221 вызывает автоматически в последнем определённый цикл обработки.

Если комбинируете один из циклов обработки от 200 до 209 и от 212 до 215, 251 до 265 и 267 с циклом 221, то Безопасное расстояние, поверхность загатовки и 2-ое Безопасное расстояние действуют как в цикле 221.

1 УЧПУ позиционирует инструмент на ускоренном ходу от актуальной позиции на точку старта первой обработки.

Последовательность:

- 2. Наезд на 2-ое безопасное расстояние (ось шпинделя)
- Наезд точки старта на плоскости обработки
- Перемещение на безопасное расстояние над поверхностью загатовки (ось шпинделя)

2 С этого положения УЧПУ выполняет определённый в последнюю очередь цикл обработки

3 Затем УЧПУ позиционирует инструмент в положительном направлении главной оси на точку старта следующего прохода; инструмент находится при этом на безопасном расстоянии (или на 2-ом безопасном расстоянии)

4 Эта операция (1 до 3) повторяется, пока будут выполнены все проходы на первой строке; инструмент стоит на последней точке первой строки

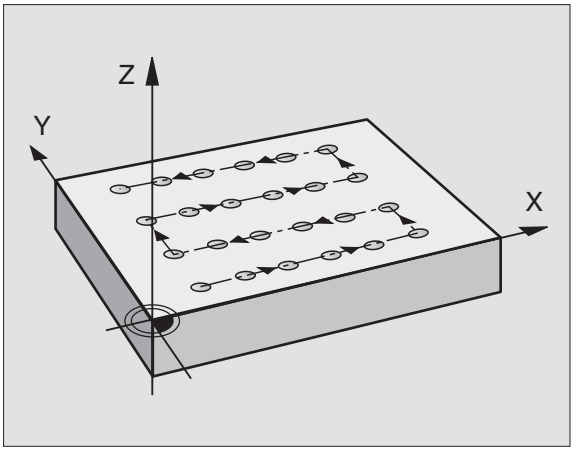
5 После этого УЧПУ перемещает инструмент к последней точке второй строки и выполняет там обработку

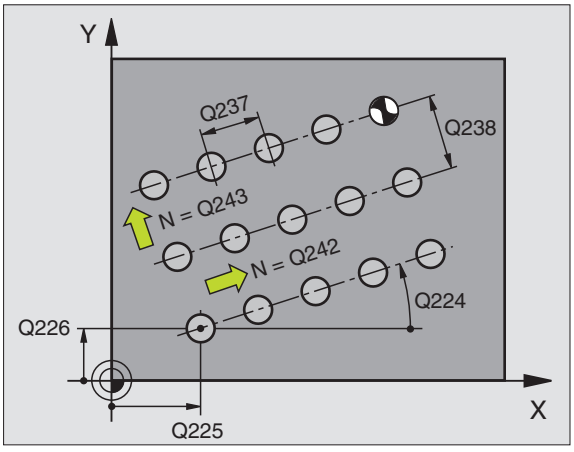
6 Оттуда УЧПУ позиционирует инструмент в отрицательном направлении главной оси на точку старта следующего прохода

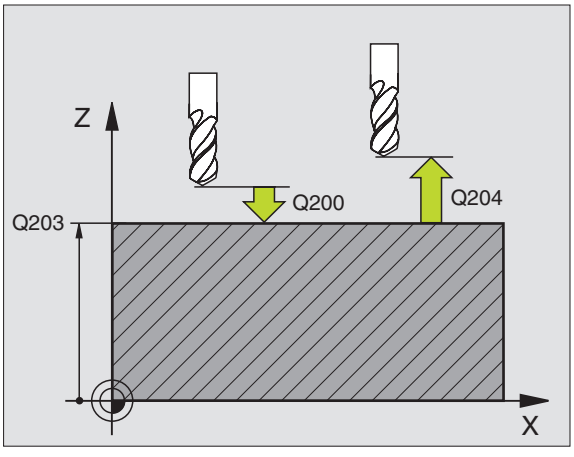
7 Эта операция (6) повторяется, пока будут выполнены все проходы второй строки

8 Затем УЧПУ перемещает инструмент на точку старта следующей строки

9 Маятниковым движением отрабатываются все дальшие строки







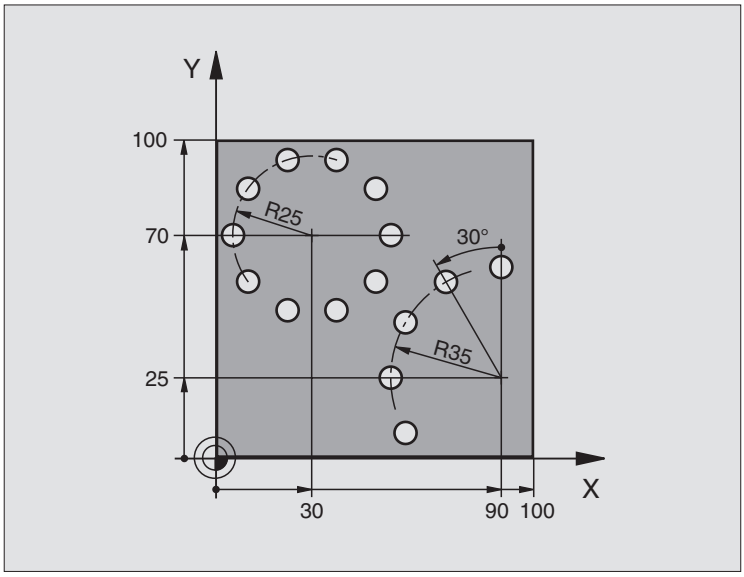


- **Точка старта 1-ой оси** Q225 (абсолютно): Координата точки старта на главной оси плоскости обработки
- **Точка старта 2-ой оси** Q226 (абсолютно): Координата точки старта на вспомогательной оси плоскости обработки
- **Расстояние 1-ой оси** Q237 (абсолютно): Расстояние отдельных точек на строке
- **Расстояние 2-ой оси** Q238 (абсолютно): Расстояние отдельных строк друг от друга
- **Количество граф** Q242: Количество рабочих ходов на делительной окружности
- **Количество граф** Q243: Количество граф
- **Угол поворота** Q224: (абсолютно): Угол, на который целый рисунок расположения поворачивается; центр вращения совпадает с точкой старта
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Коорд. поверхности загатовки** Q203 (абсолютно): Координата поверхности загатовки
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)
- **Отвод на безопасное расстояние** Q301: Определить, как инструмент должен перемещатся между рабочими ходами:
  0: Между проходами перемещение на безопасное расстояние
  1: между проходами перемещение на 2-ое безопасное расстояние

Пример: ЧУ-блоки

```
54 CYCL DEF 221 ОБРАЗЕЦ ЛИНИИ
     Q225=+15  ;ТОЧКА СТАРТА 1.ОСИ
     Q226=+15  ;ТОЧКА СТАРТА 2.ОСИ
     Q237=+10  ;РАССТОЯНИЕ 1.ОСИ
     Q238=+8   ;РАССТОЯНИЕ 2.ОСИ
     Q242=6    ;КОЛИЧЕСТВО ГРАФ
     Q243=4    ;КОЛИЧЕСТВО СТРОК
     Q224=+15  ;ПОЛОЖЕНИЕ ПРИ
                ВРАЩЕНИИ
     Q200=2    ;БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
     Q203=+30  ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
     Q204=50   ;2. БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
     Q301=1    ;ПЕРЕХОД НА БЕЗ.ВЫСОТУ
```

Пример: Окружности с отверстями



0 BEGIN PGM BOHRB MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 Y+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+3	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S3500	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX M3	Свободный ход инструмента
6 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Дефиниция цикла Сверление
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q201=-15 ;ГЛУБИНА	
Q206=250 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q202=4 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q210=0 ;ВРЕМЯ ПРЕБ.НА ВЕРХУ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	
Q204=0 ;2. Б.РАССТОЯНИЕ	
Q211=0.25 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ	

7 CYCL DEF 220 ОБРАЗЕЦ ОКРУЖНОСТЬ	Дефиниция цикла Окружность с точками 1, CYCL 200
Q216=+30 ;ЦЕНТР 1. ОСИ	Q200, Q203 и Q204 действуют из цикла 220
Q217=+70 ;ЦЕНТР 2. ОСИ	
Q244=50 ;ДИАМЕТР ДЕЛИТЕЛЬНОЙ ОКРУЖНОСТИ	
Q245=+0 ;УГОЛ СТАРТА	
Q246=+360 ;КОНЕЧНЫЙ УГОЛ	
Q247=+0 ;ШАГ УГЛА	
Q241=10 ;КОЛИЧЕСТВО	
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	
Q204=100 ;2. Б.РАССТОЯНИЕ	
Q301=1 ;ПЕРЕХОД НА БЕЗ.ВЫСОТУ	
Q365=0 ;ВИД ПЕРЕМЕЩЕНИЯ	
8 CYCL DEF 220 ОБРАЗЕЦ ОКРУЖНОСТЬ	Дефиниция цикла Окружность с точками 2, CYCL 200
Q216=+90 ;ЦЕНТР 1. ОСИ	Q200, Q203 и Q204 действуют из цикла 220
Q217=+25 ;ЦЕНТР 2. ОСИ	
Q244=70 ;ДИАМЕТР ДЕЛИТЕЛЬНОЙ ОКРУЖНОСТИ	
Q245=+90 ;УГОЛ СТАРТА	
Q246=+360 ;КОНЕЧНЫЙ УГОЛ	
Q247=30 ;ШАГ УГЛА	
Q241=5 ;КОЛИЧЕСТВО	
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	
Q204=100 ;2. БЕЗ.РАССТОЯНИЕ	
Q301=1 ;ПЕРЕХОД НА БЕЗ.ВЫСОТУ	
Q365=0 ;ВИД ПЕРЕМЕЩЕНИЯ	
9 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
10 END PGM BOHRB MM	

8.6 SL-циклы

Основы

С помощью SL-циклов можете составлять компелксные контуры, состоящие вплоть до 12 делительных контуров (карманов или островов). Отдельные подконтуры вводите в качестве подпрограмм. На основании списка подконтуров (номеров подпрограмм), заданных в цикле 14 КОНТУР, УЧПУ расчитывает общий контур.

Память для одного SL-цикла (все подпрограммы контура) ограничена до 48 Кбайтов. Количество возможных элементов контура зависить от вида контура (внутренний/наружный контур) и количества подконтуров и составляет как максимум 8192 элементов контура.

SL-циклы выполняют внутренные обширные и комплексные расчеты а на их основе операции обработки. Из-за соображений безопасности выполнить в любом случае перед отработкой графический тест программы ! Таким образом можете относительно простым способом установить, выполняет ли УЧПУ обработку правильно или нет.

Свойства подпрограмм

- Пересчёты координат допускаются. Если они программируются в подконтурах, то действуют также в последующих подпрограммах, однако не надо их сбросывать после вызова цикла
- УЧПУ игнорирует подачи F и дополнительные функции M
- УЧПУ распознавает карман, если Вы выполняете обмотку внутри контура, нпр. описание контура по часовой стрелке с коррекцией радиуса RR
- УЧПУ распознавает остров, если выполняете обмотку на наружии, нпр. описание контура по часовой стрелке с коррекцией радиуса RL
- Подпрограммы не должны содержать координат по оси шпинделя
- В первом наборе координат подпрограммы определяете плоскость обработки. Вспомогательные оси U,V,W разрешаются только в соответственном сочетании. В первом кадре дефинировать всегда обе оси плоскости обработки
- Если используете параметры Q, тогда соответсвенные расчеты и распределения выполнять только в пределах данной подпрограммы контура

Пример: Схема: отработка с помощью SL-циклов

```
0 BEGIN PGM SL2 MM
...
12 CYCL DEF 140 КОНТУР ...
13 CYCL DEF 20 ДАННЫЕ КОНТУРА ...
...
16 CYCL DEF 21 ПРЕДСВЕРЛЕНИЕ ...
17 CYCL CALL
...
18 CYCL DEF 22 ПРОТЯГИВАНИЕ ...
19 CYCL CALL
...
22 CYCL DEF 23 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА ГЛУБИНЕ ...
23 CYCL CALL
...
26 CYCL DEF 24 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА СТОРОНЕ ...
27 CYCL CALL
...
50 L Z+250 R0 FMAX M2
51 LBL 1
...
55 LBL 0
56 LBL 2
...
60 LBL 0
...
99 END PGM SL2 MM
```

Свойства циклов обработки

- УЧПУ позиционирует перед каждым циклом автоматически на безопасное расстояние
- Каждый уровень глубины фрезеруется без подъёма инструмента; острова обходятся со стороны
- Для избежания маркировки при выходе из материала, УЧПУ включает на не тангенциальных "внутренних углах" глобально дефинируемый радиус закругления. Записываемый в цикле 20 радиус закругления действует на траекторию центра инструмента, значит при необходимости увеличивает дефинированное радиусом инструмента закругление (действует при зачистке и боковой чистовой обработке)
- При чистовой обработке сторон УЧПУ подводится к контуру по тангенциальной круговой траектории
- При чистовой обработке на глубине УЧПУ перемещает инструмент также по тангенциальной круговой траектории к загатовке (нпр.: ось шпинделя Z: Круговая траектория на плоскости Z/X)
- УЧПУ обрабатывает контур непрерывно попутным движением или встречным



С MP7420 определяете, куда УЧПУ позиционирует инструмент в конце циклов от 21 до 24.

Данные о размерах для обработки, как глубина фрезерования, припуски и безопасное расстояние вводите центрально в цикле 20 как ДАННЫЕ КОНТУРА.

Обзор SL-циклов

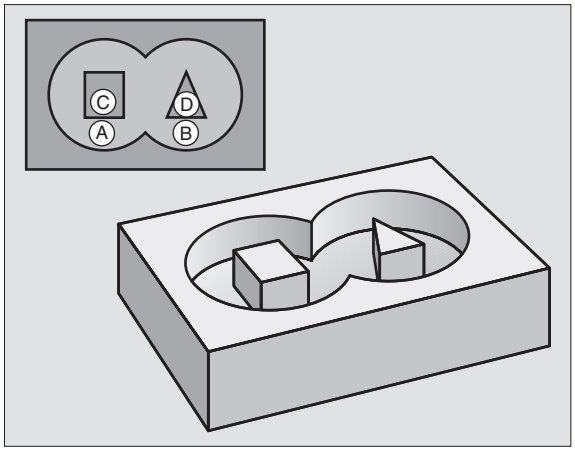
цикл	Softkey	на странице
14 КОНТУР (объязательно требуется)		странице 413
20 ДАННЫЕ КОНТУРА (объязательно требуется)		странице 417
21 ПРЕДСВЕРЛЕНИЕ (используется на выбор)		странице 418
22 ПРОТЯГИВАНИЕ (объязательно требуется)		странице 419
23 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА ГЛУБИНЕ (используется на выбор)		странице 421
24 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА СТОРОНЕ (используется на выбор)		странице 422

Расширённые циклы:

цикл	Softkey	на странице
25 ЛИНИЯ КОНТУРА		странице 423
27 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА		странице 425
28 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование пазов		странице 427
29 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование стенки		странице 430
39 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование внешнего контура		странице 432

КОНТУР (цикл 14)

В цикле 14 КОНТУР приводите все подпрограммы, которые должны переноситься в общий контур.



Обратите внимание перед программированием

Цикл 14 является DEF-активным, что означает, он действует с его определения в программе.

В цикле 14 можете привести максимально 12 подпрограмм (подконтуров).

14
LBL 1...N

- **Номера меток для контура**: Ввести все номера меток отдельных подпрограмм, которые должны накладывать на контур. Потвердить каждый номер с помощью клавиши ENT и окончить ввод с помощью клавиши END.

Накладывающиеся контуры

Карманы и острова можете накладывать друг на друга, образуя новый контур. Таким образом можете поверхность кармана увеличивать путём наложения другово кармана или уменьшать размеры острова.

Подпрограммы Накладывающиеся карманы



В последующих примерах программирования находятся подпрограммы контура, вызываемые в главной программе циклом 14 КОНТУР.

Карманы A и B накладывыются друг на друга.

УЧПУ расчитывает точки пересечения S_1 и S_2, не надо их программировать.

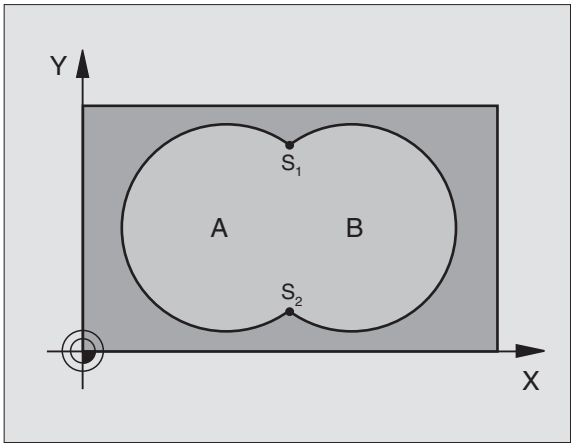
Карманы программируются как полные круги.

Подпрограмма 1: Карман A

```
51 LBL 1
52 L X+10 Y+50 RR
53 CC X+35 Y+50
54 C X+10 Y+50 DR-
55 LBL 0
```

Подпрограмма 2: Карман B

```
56 LBL 2
57 L X+90 Y+50 RR
58 CC X+65 Y+50
59 C X+90 Y+50 DR-
60 LBL 0
```



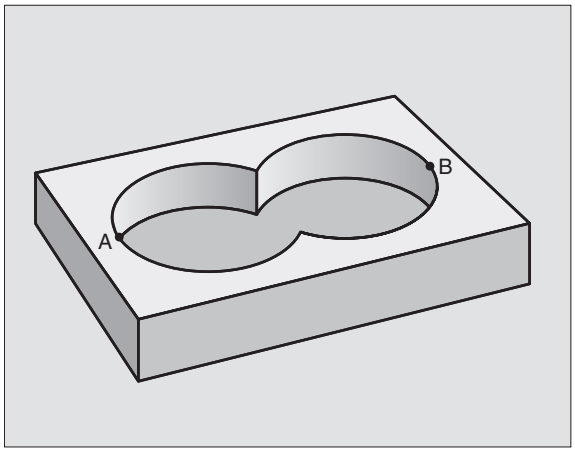
Пример: ЧУ-блоки

```
12 CYCL DEF 14.0 КОНТУР
13 CYCL DEF 14.1 МЕТКА КОНТУРА 1/2/3/4
```

“Суммарная ”-площадь

Обе делительные поверхности A и B, включая совместную поверхность наложения должны обрабатываться:

- Поверхности A и B должны быть карманами.
- Первый карман (в цикле 14) должен начинаться вне второго.



Поверхность A:

```
51 LBL 1
52 L X+10 Y+50 RR
53 CC X+35 Y+50
54 C X+10 Y+50 DR-
55 LBL 0
```

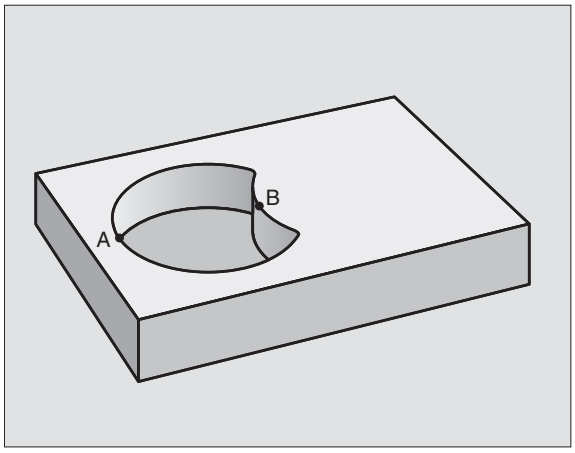
Поверхность B:

```
56 LBL 2
57 L X+90 Y+50 RR
58 CC X+65 Y+50
59 C X+90 Y+50 DR-
60 LBL 0
```

“Дифференциальная” площадь

Поверхность A должна обрабатываться без перекрытого B участка:

- Поверхность A должна быть карманом и B должна быть островом.
- A должна начинатся вне B.
- B должно начинаться в пределах A



Поверхность A:

```
51 LBL 1
52 L X+10 Y+50 RR
53 CC X+35 Y+50
54 C X+10 Y+50 DR-
55 LBL 0
```

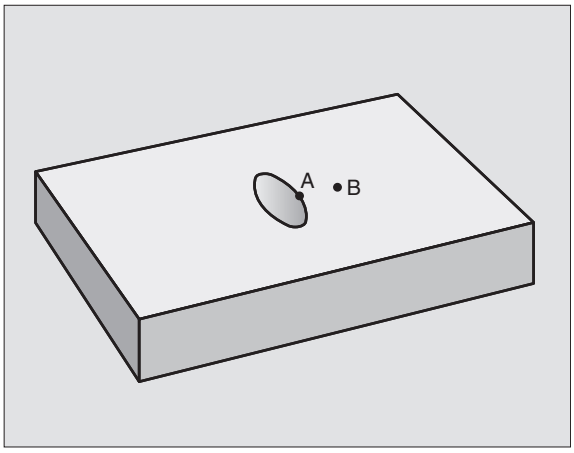
Поверхность B:

```
56 LBL 2
57 L X+90 Y+50 RL
58 CC X+65 Y+50
59 C X+90 Y+50 DR-
60 LBL 0
```

“Площадь ”резания

Перекрытая A и B поверхность должна обрабатываться. (Просто перекрытые поверхности должны оставаться необработанными).

- A и B должны быть карманами.
- A должна начинаться в пределах B.



Поверхность A:

```
51 LBL 1
52 L X+60 Y+50 RR
53 CC X+35 Y+50
54 C X+60 Y+50 DR-
55 LBL 0
```

Поверхность B:

```
56 LBL 2
57 L X+90 Y+50 RR
58 CC X+65 Y+50
59 C X+90 Y+50 DR-
60 LBL 0
```

ДАННЫЕ КОНТУРА (цикл 20)

В цикле 20 вводите информацию о обработке для подпрограмм с подконтурами.

Обратите внимание перед программированием

Цикл 20 является DEF-активным, что означает, он действует с его определения в программе обработки.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете глубину = 0, то УЧПУ выполняет соответственный цикл на глубине 0.

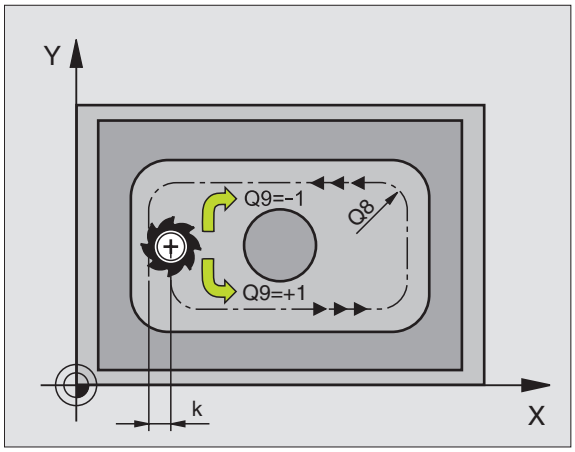
Указанная в цикле 20 информация о обработке действует для циклов от 21 до 24.

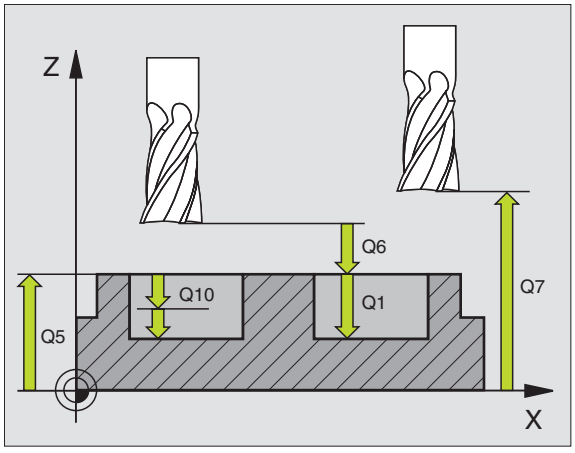
Если применяете SL-циклы в программах с Q-параметрами, то Вам нельзя использовать параметров от Q1 до Q20 в качестве параметров программы.

20 ДАННЫЕ КОНТУРА

- **Глубина фрезерования** Q1 (инкрементно): Расстояние поверхности детали – дна кармана.
- **Наложение траектории** коэфицент Q2: Q2 x радиус детали дает подвод со стороны k.
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q3 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на плоскости обработки.
- **Припуск на чистовую обработку на глубине** Q4 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на глубине.
- **Координата поверхности детали** Q5 (абсолютно): Абсолютная координата поверхности загатовки
- **безопасное расстояние** Q6 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью детали
- **Безопасная высота** Q7: (абсолютно): Абсолютная высота, на которой не может произойти столкновение с загатовкой (для промежуточного позиционирования и возврата в конце цикла)
- **Внутренний радиус закругления** Q8: Радиус закругленя на внутренних “углах”; заданное значение относится к траектории центра инструмента
- **Направление вращения? По часовой стрелке = -1** Q9: Направление обработки для карманов
  - по часовой стрелке (Q9 = -1 встречная обработка для карманов и островов)
  - против часовой стрелки (Q9 = +1 попутная обработка для карманов и островов)

Можете проверить параметры обработки при прервании программы и при необходимости их переписывать.





Пример: ЧУ-блоки

57 CYCL DEF 20 ДАННЫЕ КОНТУРА	
Q1=-20	;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
Q2=1	;ПЕРЕКРЫТИЕ ТРАЕКТОРИИ
Q3=+0.2	;ПРИПУСК СТОРОНА
Q4=+0.1	;ПРИПУСК ГЛУБИНА
Q5=+30	;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
Q6=2	;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
Q7=+80	;БЕЗОПАСНАЯ ВЫСОТА
Q8=0.5	;РАДИУС ЗАКРУГЛЕНИЯ
Q9=+1	;НАПРАВЛЕНИЕ ВРАЩЕНИЯ

ПРЕДСВЕРЛЕНИЕ (цикл 21)

УЧПУ не учитывает программированное в **TOOL CALL**-записи значение дельта **DR** для расчёта точек врезания в материал.

При узкостях УЧПУ может в данном случае не выполнить предсверления с помощью инструмента, который больше чернового инструмента.

Прохождение цикла

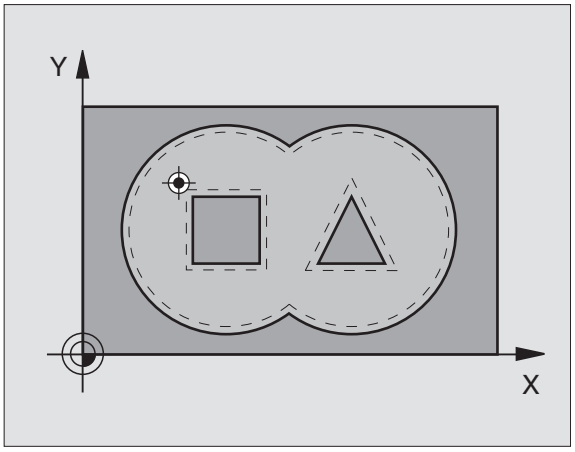
1. Инструмент сверлит с введённой подачей F от актуальной позиции до первой глубины подвода
2. Затем УЧПУ отводит инструмент на ускоренном ходе FMAX обратно и снова на первую глубину подвода, уменьшённую на значение расстояния опережения t.
3. Управление самостоятельно установливает расстояние опережения:
   - Глубина сверления до 30 мм: t = 0,6 мм
   - Глубина сверления до 30 мм: t = глубина сверления/50
   - Максимальное расстояние опережения: 7 мм
4. Потом инструмент сверлит с введённой подачей F на значение следующей глубины подвода
5. УЧПУ повторяет эту операцию (1 до 4), пока будет достигнута заданная глубина сверления
6. На дне отверстия УЧПУ вынимает инструмент, после времени пребывания для выхода из материала, с FMAX обратно на позицию старта

Применение

Цикл 21 ПРЕДСВЕРЛЕНИЕ учитывает для пунктов врезания припуск для читсовой обработки со стороны и припуск для чистовой обработки на глубине, как и радиус протяжного инструмента. Пункты врезания являются одновременно точками старта для протягивания.



- **Глубина подвода** Q10 (инкрементно): Размер, на который инструмент каждый раз подводится (знак числа при отрицательном направлении обработки “–”)
- **Подача подвода на глубину** Q11: Подача мм/мин)
- **Номер инструмента протягивания** Q13: Номер инструмента протягивания



Пример: ЧУ-блоки

```
58 CYCL DEF 21 ПРЕДСВЕРЛЕНИЕ
     Q10=+5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
     Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
     Q13=1      ;ИНСТРУМЕНТ ДЛЯ
                 ОЧИСТКИ
```

ПРОТЯГИВАНИЕ (цикл 22)

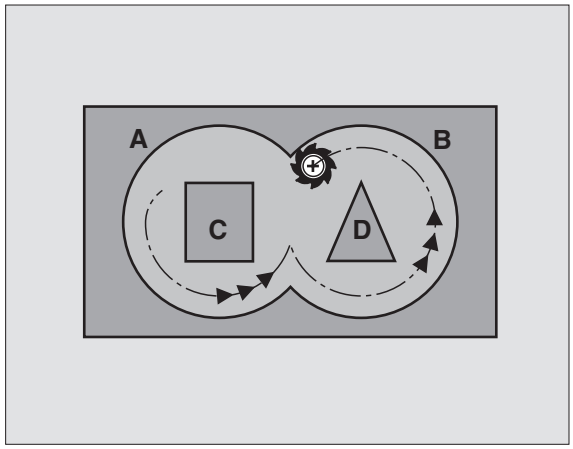
1 УЧПУ позиционирует инструмент над пунктом врезания; при этом учитывается припуск на чистовую обработку со стороны

2 На первой глубине подвода инструмент фрезерует контур из внутри к наружии с рабочей подачей Q12

3 При этом контуры островов (здесь: C/D) фрезеруются с приближением к контуру кармана (здесь: A/B)

4 На следующем этапе УЧПУ перемещает инструмент на следующую глубину подвода и повторяет операцию расчищания, до момента достижения программируемой глубины

5 Затем УЧПУ отводить инструмент на безопасную высоту



Обратите внимание перед программированием

При необходимости используйте фрезу с режущим по середине торцовым зубом (ДИН 844) или предсверлите с помощью цикла 21.

Поведение при погружении цикла 22 определяем с помощью параметра Q19 и в таблицы инструментов в графах ANGLE и LCUTS:

- Если Q19=0, то УЧПУ погружается принципиально перпендикулярно, даже если дефинировался угол погружения (ANGLE) для активного инструмента
- Если дефинируем ANGLE=90°, УЧПУ погружается перпендикулярно. В качестве подачи погружения используется подача качающего движения Q19
- Если дефинировалась подача качающего движения Q19 в цикле 22 и ANGLE составляет от 0.1 до 89.999 в таблицы инструментов, то УЧПУ погружается с определенным ANGLE по винтовой линии
- Если подача качающего движения в цикле 22 определена и нет ANGLE в таблицы инструментов, тогда УЧПУ выдает сообщение об ошибках
- Если геометрические условия такие, что нельзя погружаться по винтовой линии (геометрия канавки), тогда УЧПУ пробует погружаться качающим движением. Длина качения расчитывается тогда из LCUTS и ANGLE (длина качения = LCUTS / tan ANGLE)

Пример: ЧУ-блоки

```
59 CYCL DEF 22 ПРОТЯГИВАНИЕ
     Q10=+5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
     Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
     Q12=350    ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ
     Q18=1      ;ИНСТРУМЕНТ
                 ПРЕДПРОТЯГИВАНИЯ
     Q19=150    ;ПОДАЧА КАЧАЮЩИМ
                 ДВИЖЕНИЕМ
     Q208=99999;ПОДАЧА ВОЗВРАТА
```



- **Глубина подвода** Q10 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача подвода на глубину** Q11: Подача на глубину в мм/мин)
- **Подача очистки** Q12: Подача фрезерования вмм/мин)
- **Номер инструмента протягивания** Q18: Номер инструмента, с помощью которого УЧПУ выполнило предпротягивание. Если не осуществлялось предпротягивание введите “0”; если введите здесь какой-то номер, УЧПУ предпротягивает только ту часть, которая не могла обрабатываться с помощью предпротяжного инструмента.
  Если не возможно подвести инструмент к участку дополнительного прошивания со стороны, то УЧПУ врезает маятниковым движением; для этого Вы должны определить в таблицы инструментов TOOL.T, смотри “Данные инструмента”, страница 168 длину лезвия LCUTS и максимальный угол погружения ANGLE инструмента. В другом случае УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках
- **Подача маятчиковым движением** Q19: Подача фрезерования вмм/мин)
- **Подача отвода** Q208: Скорость перемещения инструмента при выходе после обработки в мм/мин. Если вводите Q208=0, то УЧПУ выходит с подачей Q12 из отверстия

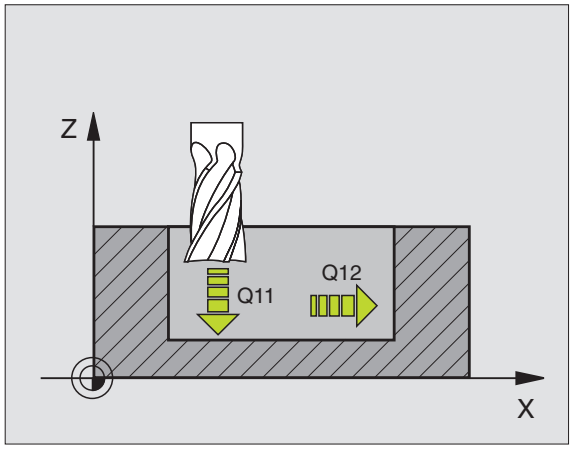
ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА ГЛУБИНЕ (цикл 23)

УЧПУ самостоятельно установливает точку старта для чистовой обработки. Точка старта зависит от отношений места в кармане.

УЧПУ перемещает инструмент мягко (вертикальный тангенциальный круг) на обрабатываемую поверхность, если имеется там достаточно места. Если мало места то УЧПУ перемещает инструмент перпендикулярно на глубину. Затем отфрезеруется оставшийся после очистки припуск на чистовую обработку.



- **Подача подвода на глубину** Q11: Скорость перемещения при нарезании внутренней резьбы
- **Подача очистки** Q12: Подача фрезерования
- **Подача отвода** Q208: Скорость перемещения инструмента при выходе после обработки в мм/мин. Если вводите Q208=0, то УЧПУ выходит с подачей Q12 из отверстия



Пример: ЧУ-блоки

```
60 CYCL DEF 23 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА ГЛУБИНЕ
    Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q12=350    ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ
    Q208=99999;ПОДАЧА ВОЗВРАТА
```

ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА СО СТОРОНЫ (цикл 24)

УЧПУ перемещает инструмент по круговой траектории тангенциально к подконтурам. Каждый подконтур очищается отдельно.

Обратите внимание перед программированием

Сумма припуска на чистовую оброботку стороны (Q14) и радиуса чистового инструмента должна быть меньше суммы припуска на чистовую обработку стороны (Q3,Zyklus 20) и радиуса протяжного инструмента.

Если отрабатываете цикл 24 без выполнения протягивания с циклом 22, действует указанный вверху расчёт так же; радиус протяжного инструмента имеет значение “0”.

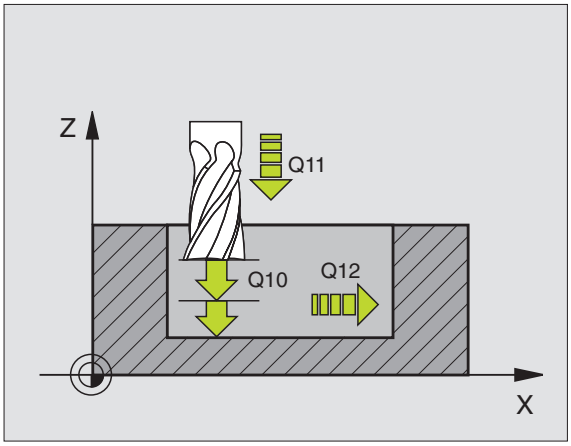
Можете использовать цикл 24 также для фрезерования контура. Тогда следует

- дефинировать фрезеруемый контур как отдельный остров (без ограничения кармана) и
- в цикле 20 ввести припуск на чистовую обработку (Q3) больше, чем сумма из припуска на чистовую обработку Q14 + радиус используемого инструмента

УЧПУ самостоятельно установливает точку старта для чистовой обработки. Точка старта зависит от условий места в кармане и программированного в цикле 20 припуска.



- **Направление вращения? По часовой стрелке = –1** Q9:
  Направление обработки:
  +1:Направление обработки по часовой стрелке:
  –1:Вращение по часовой стрелке
- **Глубина подвода** Q10 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача подвода на глубину** Q11: Подача погружения
- **Подача очистки** Q12: Подача фрезерования
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q14 (инкрементно): Припуск для многократной чистовой обработки; остаток очищается, если введите Q14 = 0



Пример: ЧУ-блоки

```
61 CYCL DEF 24 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА СТОРОНЕ
  Q9=+1      ;НАПРАВЛЕНИЕ ВРАЩЕНИЯ
  Q10=+5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
  Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
  Q12=350    ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ
  Q14=+0     ;ПРИПУСК СТОРОНА
```

ЛИНИЯ КОНТУРА (цикл 25)

С помощью этого цикла можна обрабатывать вместе с циклом 14 КОНТУР –«открытые» контуры: Начало контура и его конец не совпадают друг с другом.

Цикл 25 ЛИНИЯ КОНТУРА предоставляет значительные преимущества по сравнении с обработкой разомкнутых контуров с предложениями позиционирования:

- УЧПУ контролирует обработку на появление затыловочных резаний и повреждений контура. Проверка контура с помощью тестовой графики
- Если радиус инстумента слишком большой, то следует дополнительно обрабатывать контур на внутренних углах
- Обработку можно выполнять непрерывно попутным или встречным движением. Вид фрезерования даже сохраняется, если контуры симметрически отражаются
- В случае нескольких подводов УЧПУ может несколько раз перемещать инструмент туда и обратно: Дополнительно сокращается время обработки.
- Можете ввести припуски, чтобы несколькими проходами выполнять черновую и чистовую обработку

Обратите внимание перед программированием

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

УЧПУ учитывает только первую метку (Label) из цикла 14 КОНТУР.

Память для SL-цикла ограничена. Оператор может прогарммировать в цикле SL максимум 8192 элементов контура.

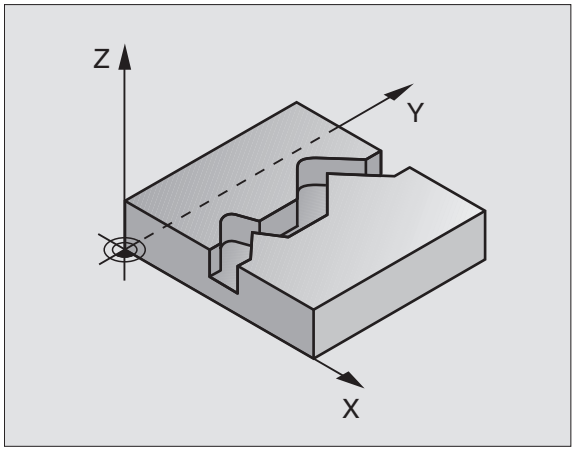
Цикл 20 **ДАННЫЕ КОНТУРА** не требуется.

Программированные непосредственно после цикла 25 в состовном размере позиции относятся к положению инструмента в конце цикла.

Внимание опасность столкновения!

Для избежания возможных столкновений:

- Не программировать непосредственно после цикла 25 в состовном размере, так как позиции относятся к положению инструмента в конце цикла.
- На всех главных осях подвести к определенной (абсолютной) позиции, так как позиция инструмента не совпадает в конце цикла с положением в начале цикла.



Пример: ЧУ-блоки

```
62 CYCL DEF 25 ЛИНИЯ КОНТУРА
     Q1=-20     ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
     Q3=+0      ;ПРИПУСК СТОРОНА
     Q5=+0      ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ
     Q7=+50     ;БЕЗОПАСНАЯ ВЫСОТА
     Q10=+5     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
     Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
     Q12=350    ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
     Q15=-1     ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ
```



- **Глубина фрезерования** Q1 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки от дна контура
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q3 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на плоскости обработки
- **Коорд. поверхности загатовки** Q5 (абсолютно): Абсолютная координата поверхности детали относительно нулевой точки детали
- **Безопасная высота** Q7: (абсолютно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента и загатовки; позиция возврата инструмента в конце цикла
- **Глубина подвода** Q10 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача подвода на глубину** Q11: подача при движениях перемещения по оси шпинделя
- **Подача фезерования** Q12: Подача при перемещениях на плоскости обработки
- **Вид фрезерования? Встречное = –1** Q15: Встерчное фрезерование: Ввод = +1 Встерчное фрезерование: Ввод = –1 Переменное попутное и встречное фрезерование с несколькими подводами: Ввод = 0

ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА (цикл 27, ПО-опция 1)

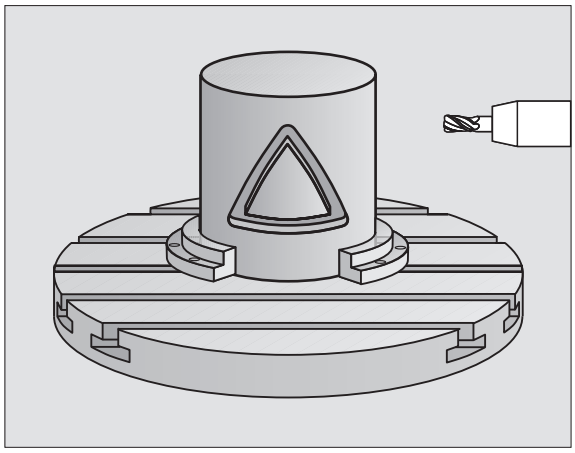
Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

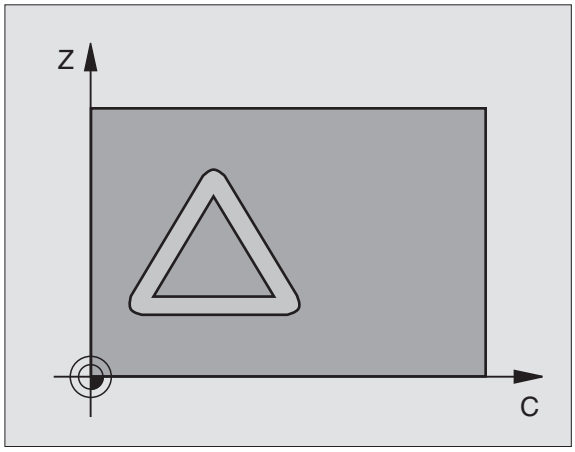
С помощью этого цикла можете определённый на развёртке контур перенести на оболочку цилиндра. Verwenden Sie den Zyklus 28, wenn Sie Fьhrungsnuten auf dem Zylinder frдsen wollen.

Контур описываете в подпрограмме, определённой через цикл 14 (КОНТУР).

Подпрограмма содержит координаты на оси наклона (нпр. C-ось) и оси, лежащей к ней паралелльно (нпр. оси шпинделя). В качестве функции траектории стоят в распоряжении L, CHF, CR, RND, APPR (кроме APPR LCT) и DEP

Данные на оси наклона можете вводить на выбор в градусах или в мм (дюймах) (определить при дефиниции цикла).





1 УЧПУ позиционирует инструмент над пунктом врезания; при этом учитывается припуск на чистовую обработку со стороны

2 На первой глубине подвода инструмент фрезерует вдоль программированного контура с рабочей подачей Q12

3 В конце контура УЧПУ перемещает инструмент на безопасное расстояние и обратно в точку врезания;

4 Эти шаги 1 до 3 повторяются, пока будет достигнута программированная глубина фрезерования Q1

5 Затем инструмент перемещается на безопасное расстояние

Обратите внимание перед программированием

Память для SL-цикла ограничена. Оператор может прогарммировать в цикле SL максимум 8192 элементов контура.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Использовать фрезу с режущим по середине торцовым зубом (ДИН 844).

Цилиндр должен быть закреплённым соосно на поворотном столе.

Ось шпинделя должна пробегать перпендикулярно к оси поворотного стола. Если такое не имеет места, то УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках.

Этот цикл можете выполнить также при наклонённой плоскости обработки.

УЧПУ проверяет, лежит в пределах индикации оси вращения корригированная или некорригированная траектория инструмента (установлено в параметре станка 810.x). В случае сообщения об ошибках “Ошибка программирования контура” установить тогда MP 810.x = 0.



- **Глубина фрезерования** Q1 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки от дна контура
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q3 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на плоскости разводки, припуск этот действует в направлении корекции радиуса
- **безопасное расстояние** Q6 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью цилиндра
- **Глубина подвода** Q10 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача подвода на глубину** Q11: Подача при перемещениях на оси шпинделя
- **Подача фезерования** Q12: Подача при перемещениях на плоскости обработки
- **Радиус цилиндра** Q16: Радиус цилиндра, на котором должен обрабатываться контур
- **Вид простовления размеров? градусы =0 ММ/ДЮЙМЫ=1** Q17: Программировать координаты оси вращения в подпрограмме в градусах или мм (дюймах)

Пример: ЧУ-блоки

```
63 CYCL DEF 27 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА
    Q1=-8      ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q3=+0      ;ПРИПУСК СТОРОНА
    Q6=+0      ;БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
    Q10=+3     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
    Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q12=350    ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q16=25     ;РАДИУС
    Q17=0      ;ВИД ЗАМЕРА
```

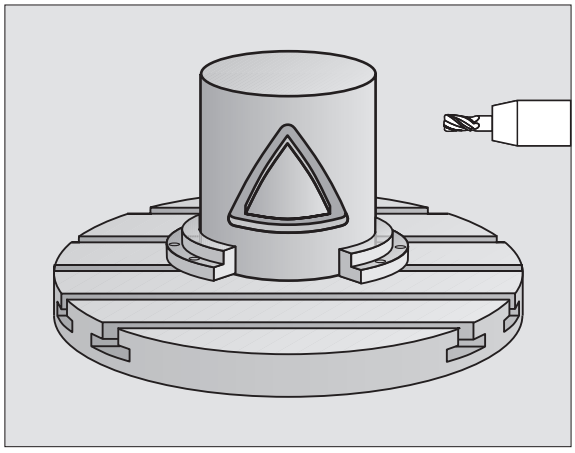
ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование канавок (цикл 28, ПО-опция 1)

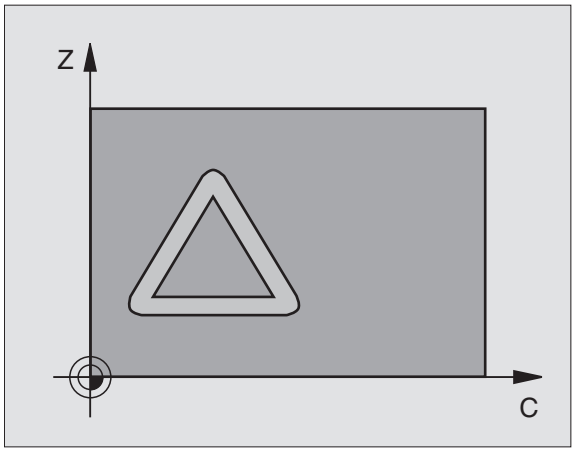
Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

С помощью этого цикла можете определённый на развёртке направляющий паз перенести на оболочку цилиндра. В отличие от цикла 27, УЧПУ так установливает инструмент в этом цикле, что стенки пробегают почти паралелльно друг к другу при активной коррекции радиуса. Точно параллельно лежащие стенки получаете тогда, если используете инструмент, той же самой величины как и ширина канавки.

Чем меньше инструмент по соотношении к ширине канавки, тем больше являются искажения, возникающие в случае круговых траекторий и наклоненных прямых. Чтобы уменьшить до минимума эти обусловленные перемещением искажения, можете дефинировать через параметр Q21 значение допуска, с помощью которого УЧПУ выполняет канавку приблизительно той величины, как с помощью инструмента, которого диаметр соответствует ширине канавки.

Программируйте траекторию центра контура с указанием коррекции радиуса инструмента. С помощью коррекции радиуса определяете, изготовляет ли УЧПУ паз попутно или поперечно.





1. УЧПУ позиционирует инструмент над пунктом врезания
2. На первой глубине подвода инструмент фрезерует вдоль стенки паза с рабочей подачей Q12; при этом учитывается припуск на чистовую обработку со стороны
3. В конце контура УЧПУ смещает инструмент на противолежащую стенку паза и перемещается обратно к точке врезания
4. Эти шаги 2 до 3 повторяются, пока будет достигнута программированная глубина фрезерования Q1
5. Если оператор дефинировал допуск Q21, то УЧПУ выполняет дополнительную обработку, для получения параллельных стенок канавки, с максимальной точностью.
6. Затем инструмент возвращается на оси инструментов на безопасную высоту или на программированную в последнем перед циклом позицию (зависит от параметра станка 7420)

Обратите внимание перед программированием

Память для SL-цикла ограничена. Оператор может прогарммировать в цикле SL максимум 8192 элементов контура.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Использовать фрезу с режущим по середине торцовым зубом (ДИН 844).

Цилиндр должен быть закреплённым соосно на поворотном столе.

Ось шпинделя должна пробегать перпендикулярно к оси поворотного стола. Если такое не имеет места, то УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках.

Этот цикл можете выполнить также при наклонённой плоскости обработки.

УЧПУ проверяет, лежит в пределах индикации оси вращения корригированная или некорригированная траектория инструмента (установлено в параметре станка 810.x). В случае сообщения об ошибках “Ошибка программирования контура” установить тогда MP 810.x = 0.



- **Глубина фрезерования** Q1 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки от дна контура
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q3 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на стенке паза. Припуск на чистовую обработку уменьшает ширину паза вдвое записанного значения
- **безопасное расстояние** Q6 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью цилиндра
- **Глубина подвода** Q10 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача подвода на глубину** Q11: Подача при перемещениях на оси шпинделя
- **Подача фезерования** Q12: Подача при перемещениях на плоскости обработки
- **Радиус цилиндра** Q16: Радиус цилиндра, на котором должен обрабатываться контур
- **Вид простовления размеров? градусы =0 ММ/ ДЮЙМЫ=1** Q17: Программировать координаты оси вращения в подпрограмме в градусах или мм (дюймах)
- **Ширина паза** Q20: Ширина изготовляемого паза
- **Допуск?** Q21: Если используете инструмент, меньше программированной ширины паза Q20 то возникают обусловленные перемещением искажения на стенках паза в случае окружностей и наклоненных прямых. Если дефинируете допуск Q21 ,тогда УЧПУ выполняет канавку путем дополнительного прохода фрезерования так, как будто канавка фрезеровалась бы с помощью инструмента, величиной соотвествующего ширине канавки. С помощью Q21 определяете допускаемое отклонение от этой идеальной канавки. Количество дополнительеных проходов зависит от радиуса цилиндра, используемого инструмента и глубины канавки. Чем меньше определяется допуск, тем точнее изготовляется канавка, тем дольше однако продолжается также дополнительная обработка. **Рекомендуется**: Использовать допуск в 0,02мм

Пример: ЧУ-блоки

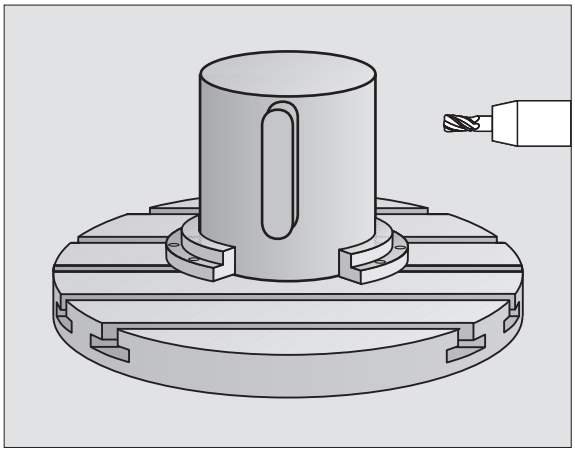
```
63 CYCL DEF 28 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА
   Q1=-8      ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q3=+0      ;ПРИПУСК СТОРОНА
   Q6=+0      ;БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
   Q10=+3     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
   Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
   Q12=350    ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q16=25     ;РАДИУС
   Q17=0      ;ВИД ЗАМЕРА
   Q20=12     ;ШИРИНА КАНАВКИ
   Q21=0      ;ДОПУСК
```

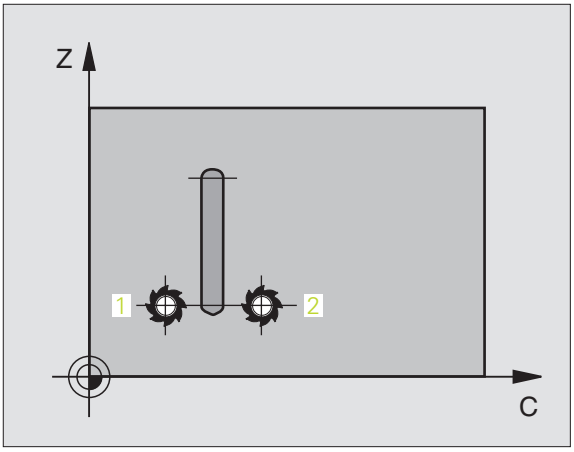
ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование распорки (цикл 29, ПО-опция 1)

Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

С помощью этого цикла можете перенести определённую на развёртке распорку на оболочку цилиндра. УЧПУ так установливает инструмент в этом цикле, что стенки пробегают всегда паралелльно друг к другу при активной коррекции радиуса. Программируйте траекторию центра распорки с указанием коррекции радиуса инструмента. С помощью коррекции радиуса определяете, изготовляет ли УЧПУ распорку попутно или поперечно.

В конечных точках распорки УЧПУ прибаляет принципиально всегда полуокружность, которой радиус соответствует половине ширины распорки.





1 УЧПУ позиционирует инструмент на точкой старта обработки. Точку старта УЧПУ рассчитывает из ширины распорки и диаметра инструмента. Эта точка лежит со смещением на половину ширины распорки и диаметра инструмента раядом с первой, определенной в подпрограмме контура точкой. Коррекция радиуса определяет, запускается ли обработка с левой (1, RL=попутно) или с правой стороны от распорки (2, RR=встречно)

2 После позиционирования на первую глубину подвода УЧПУ, инструмент перемещается по дуге окружности с подачей фрезерования Q12 тангенциально к стенке распорки. При необходимости учитывается припуск на чистовую обработку бока.

3 На первой глубине подвода инструмент фрезерует с подачей Q12 вдоль стенки распорки, пока цапфа не будет полностью изготовлена.

4 Затем инструмент перемещается тангенциально от стенки распорки обратно к точке старта обработки

5 Эти шаги 2 до 4 повторяются, пока будет достигнута программированная глубина фрезерования Q1

6 Затем инструмент возвращается на оси инструментов на безопасную высоту или на программированную в последнем перед циклом позицию (зависит от параметра станка 7420)

Обратите внимание перед программированием

Обратите внимание, чтобы инструмент всегда располагал достаточным местом для движения подвода и отвода со стороны.

Память для SL-цикла ограничена. Оператор может прогарммировать в цикле SL максимум 8192 элементов контура.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Цилиндр должен быть закреплённым соосно на поворотном столе.

Ось шпинделя должна пробегать перпендикулярно к оси поворотного стола. Если такое не имеет места, то УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках.

Этот цикл можете выполнить также при наклонённой плоскости обработки.

УЧПУ проверяет, лежит в пределах индикации оси вращения корригированная или некорригированная траектория инструмента (установлено в параметре станка 810.x). В случае сообщения об ошибках “Ошибка программирования контура” установить тогда MP 810.x = 0.



- **Глубина фрезерования** Q1 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки от дна контура
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q3 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на стенке распорки. Припуск на чистовую обработку увеличивает ширину распорки вдвое записанного значения
- **безопасное расстояние** Q6 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью цилиндра
- **Глубина подвода** Q10 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача подвода на глубину** Q11: Подача при перемещениях на оси шпинделя
- **Подача фезерования** Q12: Подача при перемещениях на плоскости обработки
- **Радиус цилиндра** Q16: Радиус цилиндра, на котором должен обрабатываться контур
- **Вид простовления размеров? градусы =0 ММ/ДЮЙМЫ=1** Q17: Программировать координаты оси вращения в подпрограмме в градусах или мм (дюймах)
- **Ширина распорки** Q20: Ширина производимой распорки

Пример: ЧУ-блоки

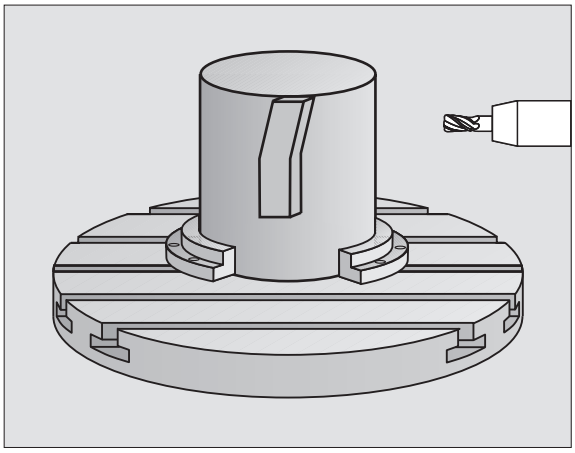
```
63 CYCL DEF 29 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА
РАСПОРКА
   Q1=-8      ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q3=+0      ;ПРИПУСК СТОРОНА
   Q6=+0      ;БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
   Q10=+3     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
   Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
   Q12=350    ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q16=25     ;РАДИУС
   Q17=0      ;ВИД ЗАМЕРА
   Q20=12     ;ШИРИНА РАСПОРКИ
```

ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА фрезерование внешнего контура (цикл 39, ПО-опция 1)

Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

С помощью этого цикла можете определённый на развёртке открытый контур перенести на оболочку цилиндра. УЧПУ так установливает инструмент в этом цикле, что стенка фрезерованного контура пробегает всегда паралелльно к оси цилиндра при активной коррекции радиуса.

В отличие от циклов 28 и 29 определяете в подпрограмме контура действительно производимый контур.



1 УЧПУ позиционирует инструмент на точкой старта обработки. Точку старта УЧПУ установливает со смещением на диаметр инструмента раядом с первой, определенной в подпрограмме контура точкой

2 После позиционирования на первую глубину подвода УЧПУ, инструмент перемещается по дуге окружности с подачей фрезерования Q12 тангенциально к контуру. При необходимости учитывается припуск на чистовую обработку бока.

3 На первой глубине подвода инструмент фрезерует с подачей Q12 вдоль контура, пока дефинированная линия контура не будет полностью изготовлена.

4 Затем инструмент перемещается тангенциально от стенки распорки обратно к точке старта обработки

5 Эти шаги 2 до 4 повторяются, пока будет достигнута программированная глубина фрезерования Q1

6 Затем инструмент возвращается на оси инструментов на безопасную высоту или на программированную в последнем перед циклом позицию (зависит от параметра станка 7420)

Обратите внимание перед программированием

Обратите внимание, чтобы инструмент всегда распологал достаточным местом для движения подвода и отвода со стороны.

Память для SL-цикла ограничена. Оператор может прогарммировать в цикле SL максимум 8192 элементов контура.

Знак числа параметра цикла Глубина определяет направление обработки. Если программируете Глубину = 0, то УЧПУ не выполняет цикла.

Цилиндр должен быть закреплённым соосно на поворотном столе.

Ось шпинделя должна пробегать перпендикулярно к оси поворотного стола. Если такое не имеет места, то УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках.

Этот цикл можете выполнить также при наклонённой плоскости обработки.

УЧПУ проверяет, лежит в пределах индикации оси вращения корригированная или некорригированная траектория инструмента (установлено в параметре станка 810.x). В случае сообщения об ошибках “Ошибка программирования контура” установить тогда MP 810.x = 0.

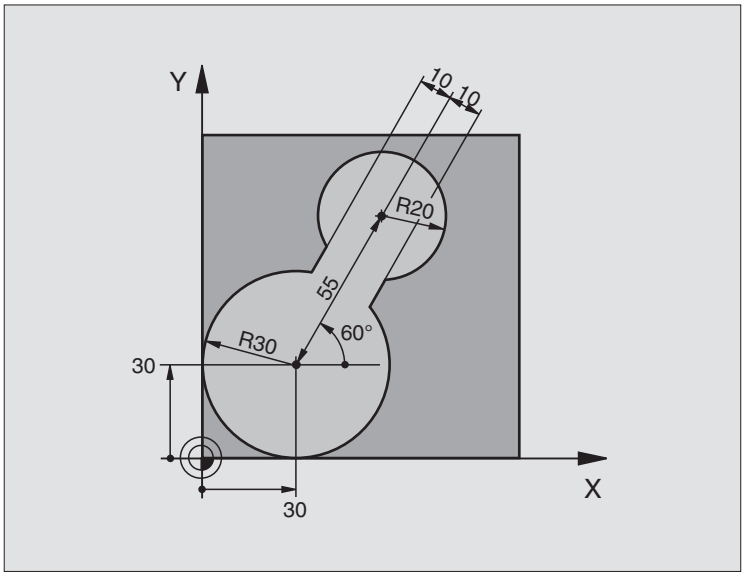


- **Глубина фрезерования** Q1 (инкрементно): Расстояние поверхности загатовки от дна контура
- **Припуск на чистовую обработку со стороны** Q3 (инкрементно): Припуск на чистовую обработку на стенке контура.
- **безопасное расстояние** Q6 (инкрементно): Расстояние между торцовой стороной инструмента и поверхностью цилиндра
- **Глубина подвода** Q10 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача подвода на глубину** Q11: Подача при перемещениях на оси шпинделя
- **Подача фезерования** Q12: Подача при перемещениях на плоскости обработки
- **Радиус цилиндра** Q16: Радиус цилиндра, на котором должен обрабатываться контур
- **Вид простовления размеров? градусы =0 ММ/ДЮЙМЫ=1** Q17: Программировать координаты оси вращения в подпрограмме в градусах или мм (дюймах)

Пример: ЧУ-блоки

```
63 CYCL DEF 39 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНД. КОНТУР
   Q1=-8      ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q3=+0      ;ПРИПУСК СТОРОНА
   Q6=+0      ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ
   Q10=+3     ;ГЛУБИНА ПОДВОДА
   Q11=100    ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
   Q12=350    ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
   Q16=25     ;РАДИУС
   Q17=0      ;ВИД ЗАМЕРА
```

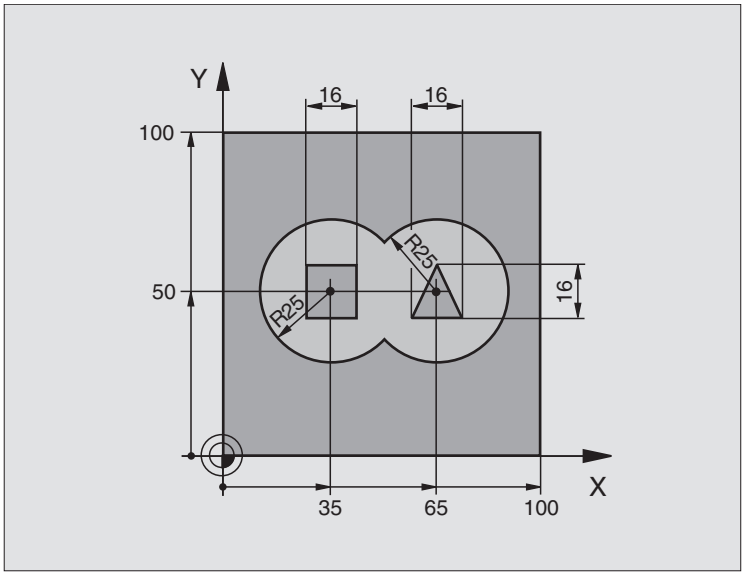
Пример: Протягивание и вторичное протягивание кармана (выемки)



0 BEGINN PGM C20 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X-10 Y-10 Z-40	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	Дефиниция загатовки
3 TOOL DEF 1 L+0 R+15	Определение инструмента протяжной инструмент для предварит.протягивания
4 TOOL DEF 2 L+0 R+3.5	Определение инструмента протяжной инструмент для вторичного протягивания
5 TOOL CALL 1 Z S2500	Вызов инструмента протяжной инструмент для предварительного протягивания
6 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
7 CYCL DEF 14.0 КОНТУР	Определить подпрограмму контура
8 CYCL DEF 14,1 МЕТКА КОНТУРА 1	
9 CYCL DEF 20 ДАННЫЕ КОНТУРА	Определить общие параметры обработки
Q1=-20 ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q2=1 ;ПЕРЕКРЫТИЕ ТРАЕКТОРИИ	
Q3=+0 ;ПРИПУСК СТОРОНА	
Q4=+0 ;ПРИПУСК ГЛУБИНА	
Q5=+0 ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ	
Q6=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q7=+100 ;БЕЗОПАСНАЯ ВЫСОТА	
Q8=0.1 ;РАДИУС ЗАКРУГЛЕНИЯ	
Q9=-1 ;НАПРАВЛЕНИЕ ВРАЩЕНИЯ	

10 CYCL DEF 22 ПРОТЯГИВАНИЕ	Дефиниция цикла Предпротягивание
Q10=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=350 ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ	
Q18=0 ;ИНСТРУМЕНТ ПРЕДПРОТЯГИВАНИЯ	
Q19=150 ;ПОДАЧА КАЧАЮЩИМ ДВИЖЕНИЕМ	
Q208=30000;ПОДАЧА ВОЗВРАТА	
11 CYCL CALL M3	Вызов цикла Предпротягивание
12 L Z+250 R0 FMAX M6	Смена инструмента
13 TOOL CALL 2 Z S3000	Вызов инструмента протяжной инструмент вторичного протягивания
14 CYCL DEF 22 ПРОТЯГИВАНИЕ	Дефиниция цикла Вторичное протягивание
Q10=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=350 ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ	
Q18=1 ;ИНСТРУМЕНТ ПРЕДПРОТЯГИВАНИЯ	
Q19=150 ;ПОДАЧА КАЧАЮЩИМ ДВИЖЕНИЕМ	
Q208=30000;ПОДАЧА ВОЗВРАТА	
15 CYCL CALL M3	Вызов цикла Вторичное протягивание
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
17 LBL 1	Подпрограмма контура
18 L X+0 Y+30 RR	смотри “Пример: СК-программирование 2”, страница 255
19 FC DR- R30 CCX+30 CCY+30	
20 FL AN+60 PDX+30 PDY+30 D10	
21 FSELECT 3	
22 FPOL X+30 Y+30	
23 FC DR- R20 CCPR+55 CCPA+60	
24 FSELECT 2	
25 FL AN-120 PDX+30 PDY+30 D10	
26 FSELECT 3	
27 FC X+0 DR- R30 CCX+30 CCY+30	
28 FSELECT 2	
29 LBL 0	
30 END PGM C20 MM	

Пример: предсверление, черновая и чистовая обработка накладывающихся на себя контуров

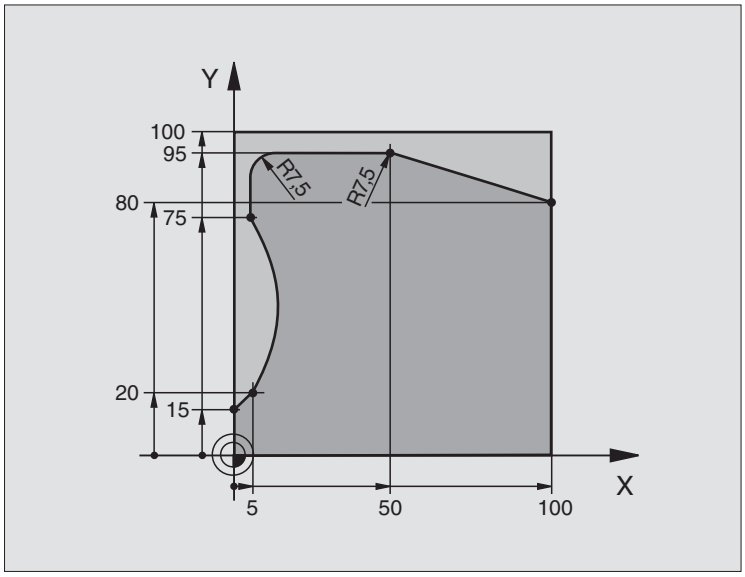


0 BEGIN PGM C21 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+6	Определение инструмента сверло
4 TOOL DEF 2 L+0 R+6	Дефиниция инструмента черновая/чистовая обработка
5 TOOL CALL 1 Z S2500	Вызов инструмента сверло
6 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
7 CYCL DEF 14.0 КОНТУР	Определить подпрограммы контура
8 CYCL DEF 14.1 МЕТКА КОНТУРА 1/2/3/4	
9 CYCL DEF 20 ДАННЫЕ КОНТУРА	Определить общие параметры обработки
Q1=-20 ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q2=1 ;ПЕРЕКРЫТИЕ ТРАЕКТОРИИ	
Q3=+0.5 ;ПРИПУСК СТОРОНА	
Q4=+0.5 ;ПРИПУСК ГЛУБИНА	
Q5=+0 ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ	
Q6=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q7=+100 ;БЕЗОПАСНАЯ ВЫСОТА	
Q8=0.1 ;РАДИУС ЗАКРУГЛЕНИЯ	
Q9=-1 ;НАПРАВЛЕНИЕ ВРАЩЕНИЯ	

10 CYCL DEF 21 ПРЕДСВЕРЛЕНИЕ	Дефиниция цикла Предсверление
Q10=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=250 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q13=2 ;ИНСТРУМЕНТ ДЛЯ ОЧИСТКИ	
11 CYCL CALL M3	Вызов цикла Предсверление
12 L T+250 R0 FMAX M6	Смена инструмента
13 TOOL CALL 2 Z S3000	Вызов инструмента черновая/чистовая обработка
14 CYCL DEF 22 ПРОТЯГИВАНИЕ	Дефиниция цикла Протягивание
Q10=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=350 ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ	
Q18=0 ;ИНСТРУМЕНТ ПРЕДПРОТЯГИВАНИЯ	
Q19=150 ;ПОДАЧА КАЧАЮЩИМ ДВИЖЕНИЕМ	
Q208=30000 ;ПОДАЧА ВОЗВРАТА	
15 CYCL CALL M3	Вызов цикла Протягивание
16 CYCL DEF 23 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА ГЛУБИНЕ	Дефиниция цикла Чистовая обработка на глубине
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=200 ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ	
Q208=30000 ;ПОДАЧА ВОЗВРАТА	
17 CYCL CALL	Вызов цикла Чистовая обработка на глубине
18 CYCL DEF 24 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА СТОРОНЕ	Дефиниция цикла Чистовая обработка сторона
Q9=+1 ;НАПРАВЛЕНИЕ ВРАЩЕНИЯ	
Q10=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=400 ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ	
Q14=+0 ;ПРИПУСК СТОРОНА	
19 CYCL CALL	Вызов цикла Чистовая обработка на стороне
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы

21 LBL 1	Подпрограмма контура 1: Карман налево
22 CC X+35 Y+50	
23 L X+10 Y+50 RR	
24 C X+10 DR-	
25 LBL 0	
26 LBL 2	Подпрограмма контура 2: Карман направо
27 CC X+65 Y+50	
28 L X+90 Y+50 RR	
29 C X+90 DR-	
30 LBL 0	
31 LBL 3	Подпрограмма контура 3: Остров четырехугольный налево
32 L X+27 Y+50 RL	
33 L Y+58	
34 L X+43	
35 L Y+42	
36 L X+27	
37 LBL 0	
38 LBL 4	Подпрограмма контура 4: Остров трехугольный направо
39 L X+65 Y+42 RL	
40 L X+57	
41 CC X+65 Y+58	
42 L X+73 Y+42	
43 LBL 0	
44 END PGM C21 MM	

Пример: Линия контура



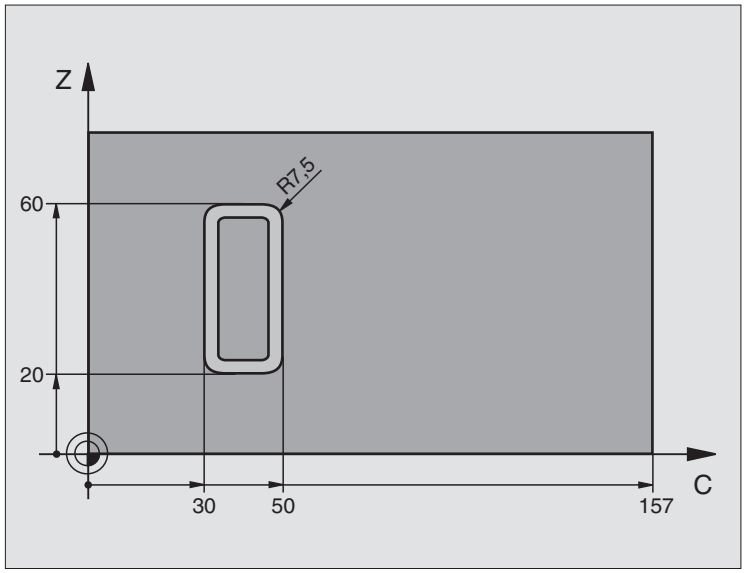
0 BEGIN PGM C25 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Дефиниция заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S2000	Вызов инструмента
5 L Z+250 RO FMAX	Свободный ход инструмента
6 CYCL DEF 14.0 КОНТУР	Определить подпрограмму контура
7 CYCL DEF 14.1 МЕТКА КОНТУРА 1	
8 CYCL DEF 25 ЛИНИЯ КОНТУРА	Определить параметры обработки
Q1=-20 ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q3=+0 ;ПРИПУСК СТОРОНА	
Q5=+0 ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ	
Q7=+250 ;БЕЗОПАСНАЯ ВЫСОТА	
Q10=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=200 ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q15=+1 ;ВИД ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
9 CYCL CALL M3	Вызов цикла
10 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы

11 LBL 1	Подпрограмма контура
12 L X+0 Y+15 RL	
13 L X+5 Y+20	
14 CT X+5 Y+75	
15 L Y+95	
16 RND R7.5	
17 L X+50	
18 RND R7.5	
19 L X+100 Y+80	
20 LBL 0	
21 END PGM C25 MM	

Пример: Оболочка цилиндра с помощью цикла 27

Подсказка:

- Цилиндр закрепрлённый соосно на поворотном столе.
- Точка отнесения лежит по середине поворотного стола



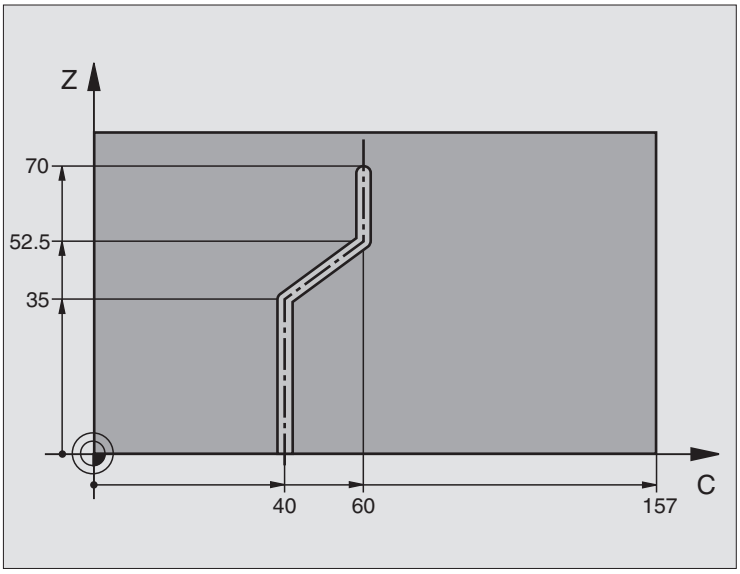
0 BEGIN PGM C27 MM	
1 TOOL DEF 1 L+0 R+3.5	Определение инструмента
2 TOOL CALL 1 Y S2000	Вызов инструмента, ось инструмента Y
3 L X+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
4 L X+0 R0 FMAX	Позиционирование инструмента по середине поворотного стола
5 CYCL DEF 14.0 КОНТУР	Определить подпрограмму контура
6 CYCL DEF 14,1 МЕТКА КОНТУРА 1	
7 CYCL DEF 27 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА	Определить параметры обработки
Q1=-7 ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q3=+0 ;ПРИПУСК СТОРОНА	
Q6=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q10=4 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=250 ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q16=25 ;РАДИУС	
Q17=1 ;ВИД ЗАМЕРА	
8 L C+0 R0 FMAX M3	Предпозиционировать поворотный стол
9 CYCL CALL	Вызов цикла
10 L Y+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы

11 LBL 1	Подпрограмма контура
12 L X+65 Y+42 RL	Данные по оси вращения в мм (Q17=1)
13 L C+50	
14 RND R7.5	
15 L Z+60	
16 RND R7.5	
17 L IC-20	
18 RND R7.5	
19 L Z+20	
20 RND R7.5	
21 L C+40	
22 LBL 0	
23 END PGM C27 MM	

Пример: Оболочка цилиндра с помощью цикла 28

Подсказки:

- Цилиндр закрепрлённый соосно на поворотном столе.
- Точка отнесения лежит по середине поворотного стола
- Описание траектории точки центра в подпрограмме контура



0 BEGIN PGM C28 MM	
1 TOOL DEF 1 L+0 R+3.5	Определение инструмента
2 TOOL CALL 1 Y S2000	Вызов инструмента, ось инструмента Y
3 L Y+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
4 L X+0 R0 FMAX	Позиционирование инструмента по середине поворотного стола
5 CYCL DEF 14.0 КОНТУР	Определить подпрограмму контура
6 CYCL DEF 14,1 МЕТКА КОНТУРА 1	
7 CYCL DEF 28 ОБОЛОЧКА ЦИЛИНДРА	Определить параметры обработки
Q1=-7 ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q3=+0 ;ПРИПУСК СТОРОНА	
Q6=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q10=-4 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=250 ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q16=25 ;РАДИУС	
Q17=1 ;ВИД ЗАМЕРА	
Q20=10 ;ШИРИНА КАНАВКИ	
Q21=0.02 ;ДОПУСК	Дополнительная обработка активная
8 L C+0 R0 FMAX M3	Предпозиционировать поворотный стол
9 CYCL CALL	Вызов цикла

10 L Y+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
11 LBL 1	Подпрограмма контура, описание траектории точки центра
12 L C+40 Z+0 RL	Данные по оси вращения в мм (Q17=1)
13 L Z+35	
14 L C+60 Z+52.5	
15 L Z+70	
16 LBL 0	
17 END PGM C28 MM	

8.7 SL-циклы с формулой контура

Основы

С помощью SL-циклов можете составлять компелксные контуры, состоящие из делительных контуров (карманов или островов). Отдельные подконтуры (данные геометрии) вводите в качестве отдельных программ. Таким образом все делительные контуры можно использовать несколько раз. Из избранных делительных контуров, соединенных формулой контура, УЧПУ расчитывает весь контур.



Память для одного SL-цикла (все программы контура) ограничена до максимально **128 контуров**. Количество возможных элементов контура зависить от вида контура (внутренний/наружный контур) и количества описаний контуров и составляет как максимум **16384** элементов контура.

SL-циклы с формулой контура выходят из предпосылки структуризованного построения программы и предоставляют возможность, сохранять повторяющиеся контуры в отдельных программах. Через формулу контура соединяете делительные контуры в один общий и определяете, это карман или остров.

Функция SL-циклы вместе с формулой контура распределена на поверхности обслуживания УЧПУ на нескольких областях и служит основой для дальшего развития.

Свойства делительных контуров

- УЧПУ распознавает принципияльно все контуры как карман. Не программируйте корекции радиуса. В формуле контура можете преобразить карман в остров путьем отрицания.
- УЧПУ игнорирует подачи F и дополнительные функции M
- Пересчёты координат допускаются. Если они программируются в подконтурах, то действуют также в последующих подпрограммах, однако не надо их сбросывать после вызова цикла
- Подпрогаммы могут содержать координаты на оси шпинделя, но эти игнорируются
- В первом наборе координат подпрограммы определяете плоскость обработки. Дополнительные оси U,V,W допускаются

Свойства циклов обработки

- УЧПУ позиционирует перед каждым циклом автоматически на безопасное расстояние
- Каждый уровень глубины фрезеруется без подъёма инструмента; острова обходятся со стороны

Пример: Схема: отработка с помощью SL-циклов и формулы контура

```
0 BEGIN PGM КОНТУР MM
...
5 SEL CONTOUR “МОДЕЛЬ“
6 CYCL DEF 20 ДАННЫЕ КОНТУРА ...
8 CYCL DEF 22 ПРОТЯГИВАНИЕ ...
9 CYCL CALL
...
12 CYCL DEF 23 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА ГЛУБИНЕ .....
13 CYCL CALL
...
16 CYCL DEF 24 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА СТОРОНЕ .....
17 CYCL CALL
63 L Z+250 R0 FMAX M2
64 END PGM КОНТУР MM
```

Пример: Схема: Пересчет делительных контуров с помощью формулы контура

```
0 BEGIN PGM МОДЕЛЬ MM
1 DECLARE CONTOUR QC1 = “ОКРУЖНОСТЬ1“
2 DECLARE CONTOUR QC2
= “ОКРУЖНОСТЬ31XY“
3 DECLARE CONTOUR QC3 = “ТРЕУГОЛЬНИК“
4 DECLARE CONTOUR QC4 = “КВАДРАТ“
5 QC10 = ( QC1 | QC3 | QC4 ) \ QC2
6 END PGM МОДЕЛЬ MM

0 BEGIN PGM ОКРУЖНОСТЬ1 MM
1 CC X+75 Y+50
2 LP PR+45 PA+0
3 CP IPA+360 DR+
4 END PGM ОКРУЖНОСТЬ1 MM

0 BEGIN PGM ОКРУЖНОСТЬ31XY MM
...
...
```

- Радиус “внутренних углов” программируемый – инструмент не остановливается, маркировка резания вне материала избежается (действует для самой внешней траектории при протягивании и чистовой обработки со стороны)
- При чистовой обработке сторон УЧПУ подводится к контуру по тангенциальной круговой траектории
- При чистовой обработке на глубине УЧПУ перемещает инструмент также по тангенциальной круговой траектории к загатовке (нпр.: ось шпинделя Z: Круговая траектория на плоскости Z/X)
- УЧПУ обрабатывает контур непрерывно попутным движением или встречным



С MP7420 определяете, куда УЧПУ позиционирует инструмент в конце циклов от 21 до 24.

Данные о размерах для обработки, как глубина фрезерования, припуски и безопасное расстояние вводите центрально в цикле 20 как ДАННЫЕ КОНТУРА.

Выбор программы с определениями контура

С помощью функции **SEL CONTOUR** выбираете программу с определениями контура, из которых УЧПУ берет описания контура:



▶ Выбор функций для вызова программы: Нажать клавишу PGM MGT:



▶ Softkey ВЫБОР КОНТУРА нажать

▶ Ввести полное имя программы содержащей определения контура, с помощью клавиши END потвердить



SEL CONTOUR-предложение программировать перед SL-циклами. Цикл 14 КОНТУР не требуется больше при применении SEL CONTUR

Определение описаний контуров

С помощью функции **DECLARE CONTOUR** записываете тракт для программ, из которых УЧПУ берет описания контура. Кроме того можете выбирать для этого описания конутра отедльную глубину (FCL 2-функция):



- Нажать Softkey DECLARE
- Нажать Softkey CONTOUR
- Номер для описания контура **QC** ввести, с помощью клавиши ENT потвердить
- Ввести полное имя программы содержащей описание контура, с помощью клавиши END подтвердить или по желанию
- Дефинировать отдельную глубину для избранного контура



С помощью указанных описателей контура **QC** можете пересчитывать в формуле контура разные контуры друг с другом.

С помощью функции **DECLARE STRING** определяете текст. Эта функция пока что не обрабатывается.

Если используются контуры с отдельными значениями глубины, то следует присвоивать всем подконтурам глубину (или присвоивать глубину 0).

Ввод формулы контура

Через программируемые клавиши можете соединить разные контуры в одной математической формуле друг с другом:

- Выбор функций Q-параметров: Нажать клавишу Q (в поле для ввода числовых значений, справа). Линейка программируемых клавишей (Softkey) показывает функции Q-параметров
- Выбор функции для ввода формулы контура: Softkey ФОРМУЛА КОНТУРА нажать ЧПУ указывает следующие программируемые клавиши:

Логическая функция	Softkey
прорезание с напр. **QC10 = QC1 & QC5**	
соединенный с напр. **QC25 = QC7 | QC18**	
соединенный с, но без прореза напр. **QC12 = QC5 ^ QC25**	
резание с дополнением от напр. **QC25 = QC1 \ QC2**	
Дополнение области контура напр. **Q12 = #Q11**	
Открыть скобки напр. **QC25 = QC1 * (QC2 + QC3)**	
Закрыть скобки напр. **QC25 = QC1 * (QC2 + QC3)**	
Дефинирование отдельного контура напр. **QC12 = QC1**	

Накладывающиеся контуры

УЧПУ рассмотривает принципиально программированный контур как карман. С помощью функций формулы контура имеете возможность, преобразит контур на остров

Карманы и острова можете накладывать друг на друга, образуя новый контур. Таким образом можете поверхность кармана увеличивать путём наложения другово кармана или уменьшать размеры острова.

Подпрограммы Накладывающиеся карманы



Последующие примеры программ это программы описания контура, определяемые в программе определения контура. Программа определения контура в свою очередь вызывается через функцию **SEL CONTOUR** в главной программе

Карманы A и B накладывыются друг на друга.

УЧПУ расчитывает точки пересечения S1 и S2, их не надо больше программировать.

Карманы программируются как полные круги.

Программа описания контура 1: Карман A

```
0 BEGIN PGM КАРМАН_A MM
1 L X+10 Y+50 R0
2 CC X+35 Y+50
3 C X+10 Y+50 DR-
4 END PGM КАРМАН_A MM
```

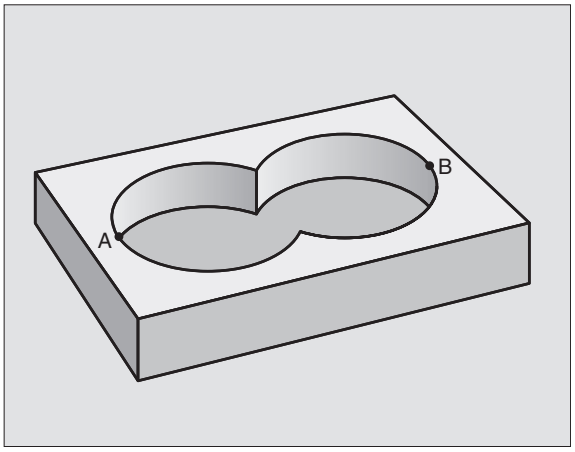
Программа описания контура 2: Карман B

```
0 BEGIN PGM КАРМАН_B MM
1 L X+90 Y+50 R0
2 CC X+65 Y+50
3 C X+90 Y+50 DR-
4 END PGM КАРМАН_B MM
```

“Суммарная ”-площадь

Обе делительные поверхности A и B, включая совместную поверхность наложения должны обрабатываться:

- Поверхности A и B должны программироватся в отдельных программах без корекции радиуса
- В формуле контура поверхности A и B пересчитываются с помощью функции “соединенный с“

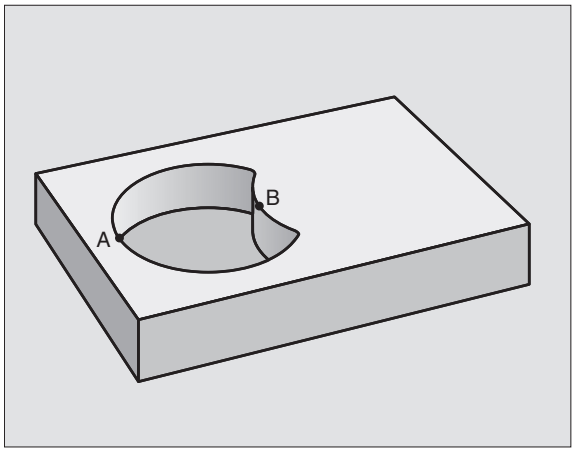


Программа определения контура:

```
50 ...
51 ...
52 DECLARE CONTOUR QC1 = “КАРМАН_A.H“
53 DECLARE CONTOUR QC2 = “КАРМАН_B.H“
54 QC10 = QC1 & QC2
55 ...
56 ...
```

“Дифференциалная” площадь

Поверхность A должна обрабатываться без перекрытого B участка:



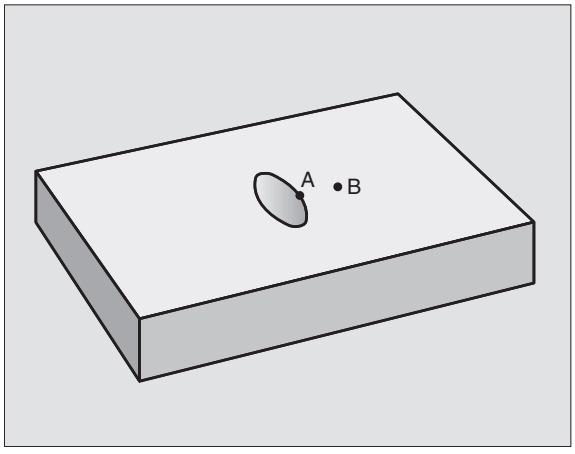
- Поверхности A и B должны программироватся в отдельных программах без корекции радиуса
- В формуле контура поверхность B вычитывается с помощью функции “прорезаный с дополнением от“ от поверхности A

Программа определения контура:

```
50 ...
51 ...
52 DECLARE CONTOUR QC1 = “KAPMAH_A.H“
53 DECLARE CONTOUR QC2 = “KAPMAH_B.H“
54 QC10 = QC1 \ QC2
55 ...
56 ...
```

“Площадь ”резания

Перекрытая A и B поверхность должна обрабатываться. (Просто перекрытые поверхности должны оставаться необработанными).



- Поверхности A и B должны программироватся в отдельных программах без корекции радиуса
- В формуле контура поверхности A и B пересчитываются с помощью функции “соединенный с“

Программа определения контура:

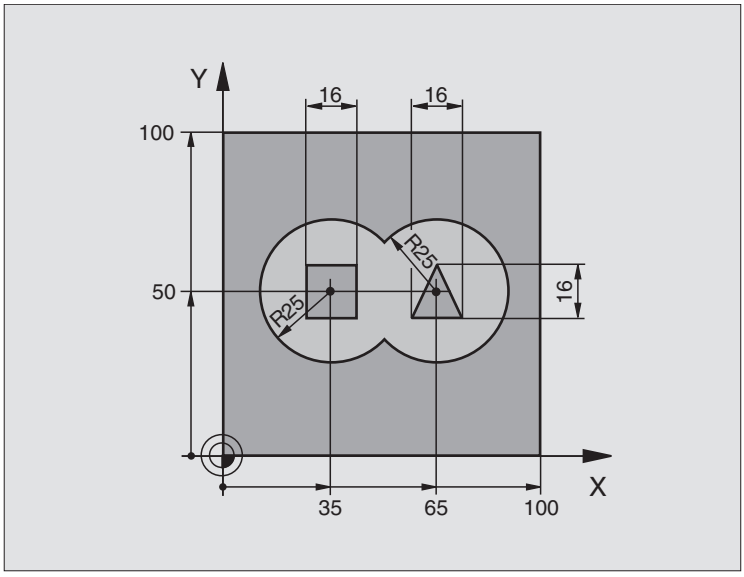
```
50 ...
51 ...
52 DECLARE CONTOUR QC1 = “KAPMAH_A.H“
53 DECLARE CONTOUR QC2 = “KAPMAH_B.H“
54 QC10 = QC1 \ QC2
55 ...
56 ...
```

Отработка с помощью SL-циклов



Обработка общего контура выполняется с помощью SL-циклов 20 - 24 (смотри “SL-циклы” на странице 410)

Пример: Накладывающиеся контуры с формулой контура черновая и чистовая обработка



0 BEGIN PGM КОНТУР MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+2.5	Определение инструмента
4 TOOL DEF 2 L+0 R+3	Определение инструмента
5 TOOL CALL 1 Z S2500	Вызов инструмента
6 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
7 SEL CONTOUR “МОДЕЛЬ“	Программа определения контура:
8 CYCL DEF 20 ДАННЫЕ КОНТУРА	Определить общие параметры обработки
Q1=-20 ;ГЛУБИНА ФРЕЗЕРОВАНИЯ	
Q2=1 ;ПЕРЕКРЫТИЕ ТРАЕКТОРИИ	
Q3=+0.5 ;ПРИПУСК СТОРОНА	
Q4=+0.5 ;ПРИПУСК ГЛУБИНА	
Q5=+0 ;КООРД.ПОВЕРХНОСТИ	
Q6=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q7=+100 ;БЕЗОПАСНАЯ ВЫСОТА	
Q8=0.1 ;РАДИУС ЗАКРУГЛЕНИЯ	
Q9=-1 ;НАПРАВЛЕНИЕ ВРАЩЕНИЯ	
9 CYCL DEF 22 ПРОТЯГИВАНИЕ	Дефиниция цикла Протягивание

Q10=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=350 ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ	
Q18=0 ;ИНСТРУМЕНТ ПРЕДПРОТЯГИВАНИЯ	
Q19=150 ;ПОДАЧА КАЧАЮЩИМ ДВИЖЕНИЕМ	
10 CYCL CALL M3	Вызов цикла Протягивание
11 TOOL CALL 2 Z S5000	Вызов инструмента
12 CYCL DEF 23 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА ГЛУБИНЕ	Дефиниция цикла Чистовая обработка на глубине
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=200 ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ	
13 CYCL CALL M3	Вызов цикла Чистовая обработка на глубине
14 CYCL DEF 24 ЧИСТОВАЯ ОБРАБОТКА НА СТОРОНЕ	Дефиниция цикла Чистовая обработка сторона
Q9=+1 ;НАПРАВЛЕНИЕ ВРАЩЕНИЯ	
Q10=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q11=100 ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q12=400 ;ПОДАЧА ПРОТЯГИВАНИЯ	
Q14=+0 ;ПРИПУСК СТОРОНА	
15 CYCL CALL M3	Вызов цикла Чистовая обработка на стороне
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
17 END PGM КОНТУР MM	

Программа определения контура с формулой контура:

0 BEGIN PGM МОДЕЛЬ MM	Программа определения контура:
1 DECLARE CONTOUR QC1 = “ОКРУЖНОСТЬ1“	Определение определителя контура для программы “КРУГ1“
2 FN 0: Q1 =+35	Распределение значений для применяемых параметров в PGM “КРУГ31XY“
3 FN 0: Q2 =+50	
4 FN 0: Q3 =+25	
5 DECLARE CONTOUR QC2 = “ОКРУЖНОСТЬ31XY“	Определение определителя контура для программы “КРУГ31XY“
6 DECLARE CONTOUR QC3 = “ТРЕУГОЛЬНИК“	Определение определителя контура для программы “ТРЕХУГОЛЬНИК“
7 DECLARE CONTOUR QC4 = “КВАДРАТ“	Определение определителя контура для программы “ТРЕХУГОЛЬНИК“
8 QC10 = (QC 1 | QC 2) \ QC 3 \ QC 4	Формула контура
9 END PGM МОДЕЛЬ MM	

Программы описания контуров:

0 BEGIN PGM ОКРУЖНОСТЬ1 MM	Программы описания контуров: Круг справа
1 CC X+65 Y+50	
2 LP PR+25 PA+0 R0	
3 CP IPA+360 DR+	
4 END PGM ОКРУЖНОСТЬ1 MM	

0 BEGIN PGM ОКРУЖНОСТЬ31XY MM	Программы описания контуров: Круг слева
1 CC X+Q1 Y+Q2	
2 LP PR+Q3 PA+0 R0	
3 CP IPA+360 DR+	
4 END PGM ОКРУЖНОСТЬ31XY MM	

0 BEGIN PGM ТРЕУГОЛЬНИК MM	Программы описания контуров: Трехугольник справа
1 L X+73 Y+42 R0	
2 CC X+65 Y+58	
3 L X+58 Y+42	
4 L X+73	
5 END PGM ТРЕУГОЛЬНИК MM	

0 BEGIN PGM КВАДРАТ MM	Программы описания контуров: Квадрат слева
1 L X+27 Y+58 R0	
2 L X+43	
3 L Y+42	
4 L X+27	
5 L Y+58	
6 END PGM КВАДРАТ MM	

8.8 Циклы для строчного фрезерования поверхностей

Обзор

УЧПУ ставит четыре цикла в распоряжение, с помощью которых можете обрабатывать поверхности, обладающие следующими свойствами:

- Генерированный системой САПР
- Ровные прямоугльная
- Ровные наклонные
- Под любым наклоном
- Скручивающиеся

Цикл	Softkey	на странице
30 3D-ДАННЫЕ ОТРАБАТЫВАТЬ Для фрезерования плоскостей используя 3D данные с несколькими подводами		странице 456
230 ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПЛОСКОСТЕЙ Для ровных прямоугольных плоскостей		странице 457
231 ПЛОМАДЬ РЕГУЛИРОВАНИЯ Для косоугольных, наклонных и скручивающихся поверхностей		странице 459
232 ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПЛОСКОСТЕЙ Для плоских прямоугольных поверхностей, с указанием припуска и нескослькими подводами		странице 462

ОТРАБОТКА 3D-ДАННЫХ (цикл 30)

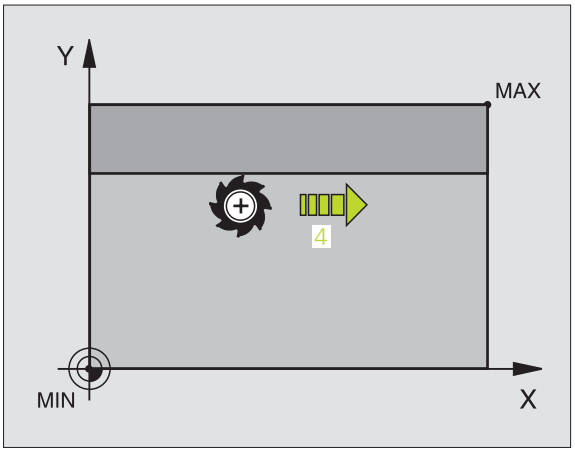
1 УЧПУ позиционирует инструмент на ускоренном ходу FMAX от актуальной позиции на оси шпинделя на безопасное расстояние над программированной в цикле MAX-точкой

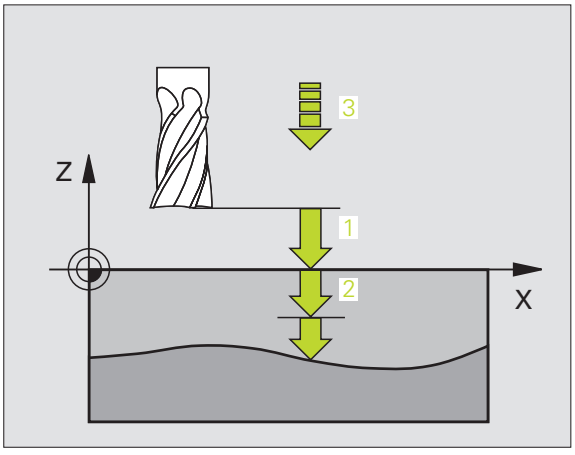
2 Потом УЧПУ перемещает инструмент с FMAX на плоскости обработки на программированную в цикле MIN-точку

3 Оттуда инструмент перемещается с подачей подвода на глубину на первую точку контура

4 Затем УЧПУ отрабатывает все сохраняемые в файле данных оцифровывания точки с подачей фрезерования, если требуется УЧПУ передвигается на безопасное расстояние, для перехода необработанных участков

5 В конце УЧПУ перемещает инструмент с FMAX обратно на безопасное расстояние





Обратите внимание перед программированием

С помощью цикла 30 можете отрабатывать программы с диалогом открытым текстом и PNT-файлы.

Если отрабатываете PNT-файлы, в которых не содержится координата оси шпинделя, глубина фрезерования возникает из программированной MIN-точки оси шпинделя.

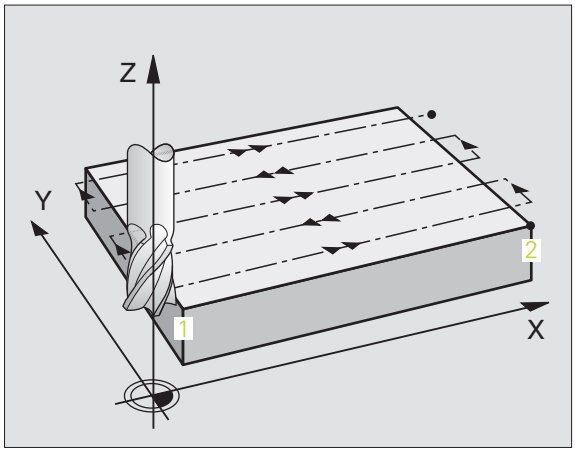


- **Имя файла 3D-данных**: Ввести имя файла, сохраняющего данные; если файл не находится в актуальном списке, надо ввести полный тракт.
- **MIN-точка диапазон**: Минимальная точка (X-, Y- и Z-координата) участка, на котором надо фрезеровать
- **MAX-точка диапазон**: Минимальная точка (X-, Y- и Z-координата) участка, на котором надо фрезеровать
- **Безопасное расстояние** 1 (инкрементно): Расстояние вершины инструмента (положение пуска) – поверхность загатовки
- **Глубина подвода** 2 (инкрементно): Размер, на который каждый раз инструмент подводится.
- **Подача на глубину** 3: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Подача фрезерования** 4: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Дополнительная функция M**: Ввод в качестве опции дополнительной функции, нпр. M13

Пример: ЧУ-блоки

```
64 CYCL DEF 30.0 3D-ДАННЫЕ
ОТРАБАТЫВАТЬ
65 CYCL DEF 30.1 PGM DIGIT.: BSP.H
66 CYCL DEF 30.2 X+0 Y+0 Z-20
67 CYCL DEF 30.3 X+100 Y+100 Z+0
68 CYCL DEF 30,4 РАССТ 2
69 CYCL DEF 30,5 ПОДВОД +5 F100
70 CYCL DEF 30.6 F350 M8
```

ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПОВЕРХНОСТЕЙ (цикл 230)



1. УЧПУ позиционирует инструмент с FMAX от актуальной позиции на плоскости обработки на точку старта **1**; УЧПУ смещает инструмент при этом на значение радиуса инструмента налево и вверх
2. Потом инструмент перемещается с FMAX на оси шпинделя на безопасное расстояние и после этого с подачей подвода на глубину на программированную позицию старта на оси шпинделя
3. Затем инструмент перемещается с программированной подачей фрезерования на конечную точку **2**; УЧПУ рассчитывает конечную точку из программированной точки старта, программированной длины и радиуса инструмента
4. УЧПУ смещает инструмент с подачей фрезерования поперечно на точку старта следующей строки; УЧПУ расчитывает смещение из программированной ширины и количества проходов
5. Потом инструмент перемещается в отрицательном направлении 1-ой оси назад
6. Фрезерование таким способом повторяется, до полной обработки заданной поверхности
7. В конце УЧПУ перемещает инструмент с FMAX обратно на безопасное расстояние

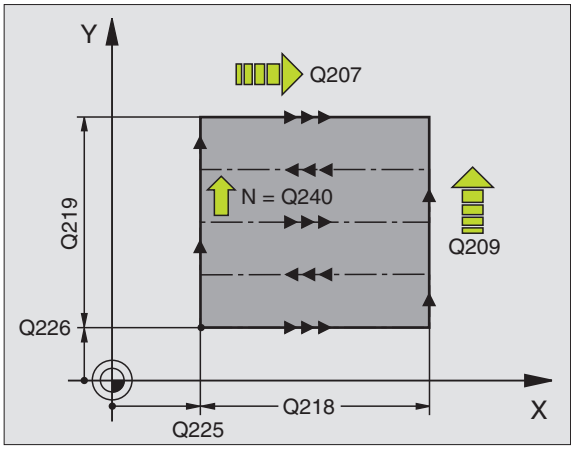
Обратите внимание перед программированием

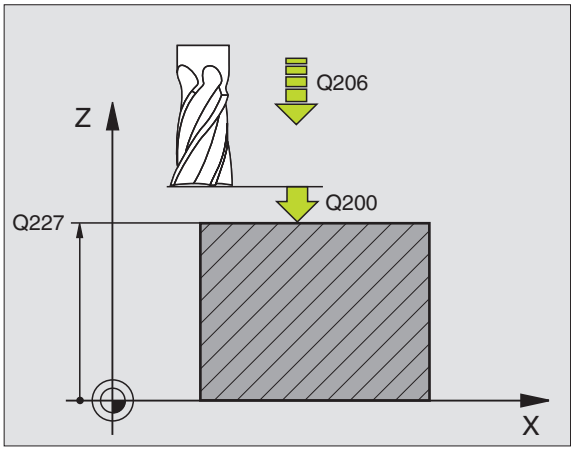
УЧПУ позиционирует инструмент с актуальной позиции сначала на плоскости обработки и затем на оси шпинделя в точке старта.

Так предпозиционировать инструмент, чтобы не наступило столкновение с загатовкой или зажимными приспособлениями.



- **Точка старта 1-ой оси** Q225 (абсолютно): Координата мин-точки фрезерованной поверхности на главной оси плоскости обработки
- **Точка старта 2-ой оси** Q226 (абсолютно): Координата мин-точки фрезерованной поверхности на вспомогательной оси плоскости обработки
- **Точка старта 3-ой оси** Q227 (абсолютно): Высота на оси шпинделя, на которой фрезеруется поверхности
- **1. Длина бока** Q218 (инкрементно): Длина фрезерованной плоскости на главной оси плоскости обработки, относительно точки старта 1-ой оси
- **2. Длина бока** Q219 (инкрементно): Длина фрезерованной плоскости на вспомогательной оси плоскости обработки, относительно точки старта 2-ой оси
- **Количество проходов** Q240: Количество строк, по которым УЧПУ должно перемещать инструмент на ширине
- **Подача подвода на глубину** Q206: Скорость перемещения инструмента при перемещении с безопасного расстояния на глубину фрезерования в мм/мин
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Подача поперечно** Q209: Скорость перемещения инструмента при перемещении на следующую строку в мм/мин; если врезаете поперечно в материал, то Q209 ввести меньше Q207; если перемещаете поперечно вне материала, то Q209 допускается больше Q207
- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние между вершиной инструмента и глубиной фрезерования для позиционирования в начале и в конце цикла



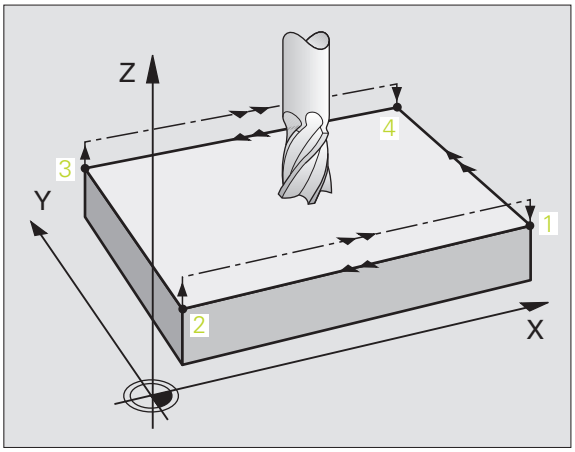


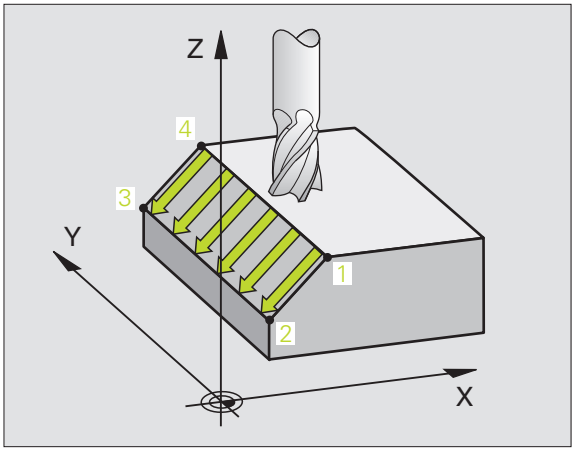
Пример: ЧУ-блоки

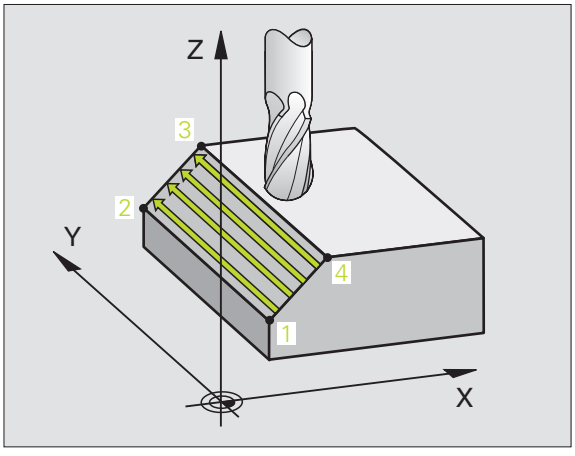
```
71 CYCL DEF 230 ФРЕЗ.ПЛОСКОСТЕЙ
    Q225=+10  ;ТОЧКА СТАРТА 1.ОСИ
    Q226=+12  ;ТОЧКА СТАРТА 2.ОСИ
    Q227=+2.5 ;ТОЧКА СТАРТА 3.ОСИ
    Q218=150  ;1. ДЛИНА БОКА
    Q219=75   ;2. ДЛИНА БОКА
    Q240=25   ;КОЛИЧЕСТВО ПРОХОДОВ
    Q206=150  ;ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ
    Q207=500  ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
    Q209=200  ;ПОДАЧА ПОПЕРЕЧНО
    Q200=2    ;БЕЗОПАСНОЕ
               РАССТОЯНИЕ
```

РЕГУЛИРУЕМАЯ ПЛОЩАДЬ (цикл 231)

1. УЧПУ позиционирует инструмент от актуальной позиции с 3D-движением прямых на точку старта 1
2. Потом инструмент перемещается с программированной подачей фрезерования на конечную точку 2
3. Там УЧПУ перемещает инструмент на ускоренном ходу FMAX на диаметр инструмента в положительном направлении оси шпинделя и затем снова обратно к точке старта 1
4. В точке старта 1 УЧПУ перемещает инструмент снова на охваченное в последнюю очередь Z-значение
5. Затем УЧПУ смещает инструмент по всем 3 осям от точки 1 в направлении точки 4 на следующую строку
6. Потом УЧПУ перемещает инструмент на конечную точку этой строки. Конечную точку УЧПУ рассчитывает из точки 2 и смещения в направлении точки 3
7. Фрезерование таким способом повторяется, до полной обработки заданной поверхности
8. На конец УЧПУ позиционирует инструмент на диаметр инструмента над найвысшей заданной точкой по оси шпинделя







Ведение резания

Точка старта и тем самым направление фрезерования стоят на выбор, так как УЧПУ выполняет отдельные проходы принципиально от точки 1 до точки 2 и общий проход пробегает от точки 1 / 2 до точки 3 / 4. Можете назначить точку 1 в каждом углу обрабатываемой поверхности.

Вы можете оптимировать качество поверхности в случае использования концевых фрез:

- Применяя толкающее резание (координата оси шпинделя точка 1 больше чем координата оси шпинделя точка 2) при мало наклонённых поверхностях.
- Применяя тянущее резание (координата оси шпниделя точка 1 меньше координаты оси шпинделя точка 2) при сильно наклонённых поверхностях
- При перекошенных поверхностях, назначить направление главного движения (от точки 1 к точке 2) в направлении большего наклона

Вы можете оптимировать качество поверхности в случае использования радиусных фрез:

- При перекошенных поверхностях, назначить направление главного движения (от точки 1 к точке 2) перпендикулярно к направлении самого большого наклона

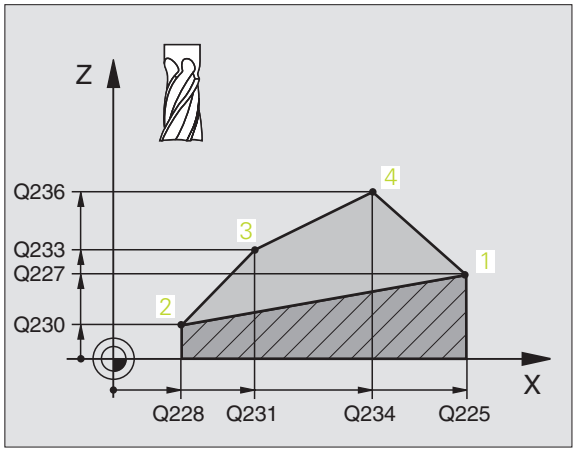
Обратите внимание перед программированием

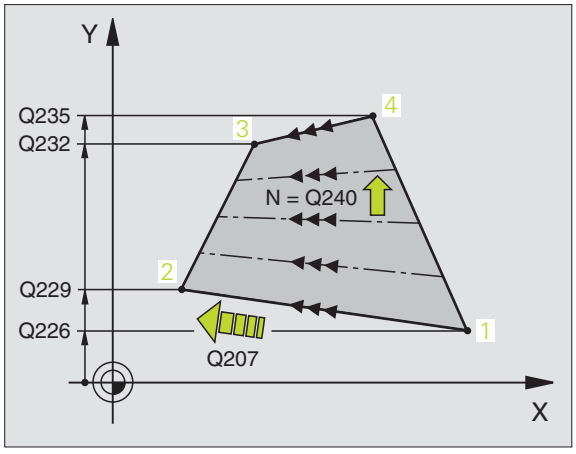
УЧПУ позиционирует инструмент от актуальной позиции 3D-движением прямых на точку старта 1. Так предпозиционировать инструмент, чтобы не наступило столкновение с загатовкой или зажимными приспособлениями.

УЧПУ перемещает инструмент с коррекцией радиуса R0 между введёнными положениями

При необходимости использовать фрезу с режущим по середине торцовым зубом (ДИН 844).

- **Точка старта 1-ой оси** Q225 (абсолютно): Координата точки старта фрезерованной поверхности на главной оси плоскости обработки
- **Точка старта 2-ой оси** Q226 (абсолютно): Координата точки старта фрезерованной поверхности на главной оси плоскости обработки
- **Точка старта 3-ой оси** Q227 (абсолютно): Координата точки старта фрезерованной плоскости на оси шпинделя
- **2. Точка 1-ой оси** Q228 (абсолютно): Координата конечной точки фрезерованной поверхности на главной оси плоскости обработки
- **2. Точка 2-ой оси** Q229 (абсолютно): Координата конечной точки фрезерованной поверхности на главной оси плоскости обработки
- **2. Точка 3-ой оси** Q230 (абсолютно): Координата точки старта фрезерованной плоскости на оси шпинделя
- **3. Точка 1-ой оси** Q231 (абсолютно): Координата точки 3 на главной оси плоскости обработки
- **3. Точка 2-ой оси** Q232 (абсолютно): Координата точки 3 на главной оси плоскости обработки
- **3. Точка 3-ой оси** Q233 (абсолютно): Координата точки 3 на оси шпинделя





- **4. Точка 1-ой оси** Q234 (абсолютно): Координата точки 4 на главной оси плоскости обработки
- **4. Точка 2-ой оси** Q235 (абсолютно): Координата точки 4 на главной оси плоскости обработки
- **4. Точка 3-ой оси** Q236 (абсолютно): Координата точки 4 на оси шпинделя
- **Количество проходов** Q240: Количество строк, по которым УЧПУ должно перемещать инструмент между точкой 1 и 4, и между точкой 2 и 3
- **Подача фрезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при фрезеровании в мм/мин. УЧПУ выполняет первое резание с подачей составляющей половину программированного значения.

Пример: ЧУ-блоки

```
72 CYCL DEF 231 ПОВЕР.РЕГУЛИР.
     Q225=+0    ;ТОЧКА СТАРТА 1.ОСИ
     Q226=+5    ;ТОЧКА СТАРТА 2.ОСИ
     Q227=-2    ;ТОЧКА СТАРТА 3.ОСИ
     Q228=+100  ;2. ТОЧКА 1. ОСИ
     Q229=+15   ;2. ТОЧКА 2. ОСИ
     Q230=+5    ;2. ТОЧКА 3. ОСИ
     Q231=+15   ;3. ТОЧКА 1. ОСИ
     Q232=+125  ;3. ТОЧКА 2. ОСИ
     Q233=+25   ;3. ТОЧКА 3. ОСИ
     Q234=+15   ;4. ТОЧКА 1. ОСИ
     Q235=+125  ;4. ТОЧКА 2. ОСИ
     Q236=+25   ;4. ТОЧКА 3. ОСИ
     Q240=40    ;КОЛИЧЕСТВО ПРОХОДОВ
     Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
```

ФРЕЗЕРОВАНИЕ ПЛОСКОСТЕЙ (цикл 232)

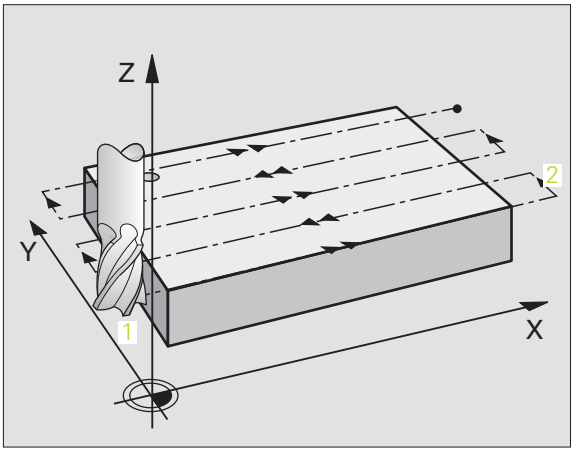
С помощью цикла 232 можете фрезеровать плоскую поверхность несколькими подводами и при учете припуска на чистовую обработку. При этом оператор располагает тремя стратегиями обработки:

- **Стратегия Q389=0**: Меандровая обработка, подвод со стороны вне обрабатываемой поверхности
- **Стратегия Q389=1**: Меандровая обработка, подвод со стороны в пределах обрабатываемой поверхности
- **Стратегия Q389=2**: Обаботка построчная, возврат и подвод со стороны с подачей позиционирования

1 УЧПУ позиционирует инструмент от актуальной позиции на ускороенном ходе FMAX с логикой позиционирования на точку старта 1: Если актуальная позиция на оси шпинделя является больше 2. безопасного расстояния, то УЧПУ перемещает сначала инструмент на плоскости обработки и потом на оси шпинделя, в другом случае на 2. безопасное расстояние и потом на плоскости обработки. Точка старта на плоскости обработки лежит со смещением на радиус инструмента и на боковое безопасное расстояние рядом с обрабатываемой деталью

2 Затем инструмент перемещается с подачей позиционирования на оси шпинделя на расчитанную УЧПУ первую глубину подачи

Стратегия Q389=0



3 Потом инструмент перемещается с программированной подачей фрезерования на конечную точку 2. Конечная точка лежит **вне** поверхности, УЧПУ расчитывает ее из программированной точки старта, программированной длины, программированного бокового безопасного расстояния и радиуса инструмента

4 УЧПУ смещает инструмент с подачей предпозиционирования поперечно на точку старта следующей строки; УЧПУ расчитывает смещение из программированной ширины, радиуса инструмента и максимального коэфицента наложения траекторий

5 Потом инструмент перемещается обратно в направлении точки старта 1

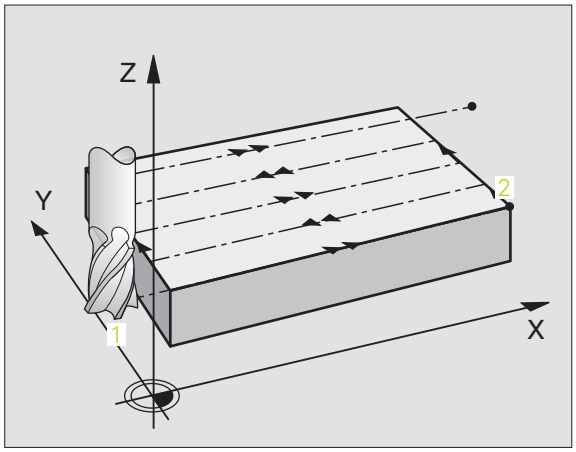
6 Фрезерование таким способом повторяется, до полной обработки заданной поверхности В конце последнего прохода осуществляется подвод на следующую глубину обработки

7 Для избежания пустых проходов, плоскость обрабатывается затем в обратной последовательности

8 Операция повторяется, пока все подводы будут выполнены. При последнем подводе фрезеруется лишь записанный припуск на чистовую обработку с подачей чистовой обработки

9 В конце УЧПУ перемещает инструмент с FMAX обратно на 2. безопасное расстояние

Стратегия Q389=1



3 Потом инструмент перемещается с программированной подачей фрезерования на конечную точку **2**. Конечная точка лежит **внутри** поверхности, УЧПУ расчитывает ее из программированной точки старта, программированной длины и радиуса инструмента

4 УЧПУ смещает инструмент с подачей предпозиционирования поперечно на точку старта следующей строки; УЧПУ расчитывает смещение из программированной ширины, радиуса инструмента и максимального коэфицента наложения траекторий

5 Потом инструмент перемещается обратно в направлении точки старта **1**. Смещение на следующую строку осуществляется снова внутри детали

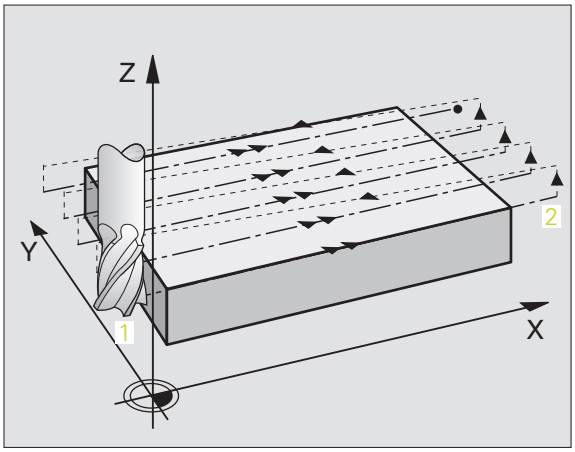
6 Фрезерование таким способом повторяется, до полной обработки заданной поверхности В конце последнего прохода осуществляется подвод на следующую глубину обработки

7 Для избежания пустых проходов, плоскость обрабатывается затем в обратной последовательности

8 Операция повторяется, пока все подводы будут выполнены. При последнем подводе фрезеруется лишь записанный припуск на чистовую обработку с подачей чистовой обработки

9 В конце УЧПУ перемещает инструмент с FMAX обратно на 2. безопасное расстояние

Стратегия Q389=2



3 Потом инструмент перемещается с программированной подачей фрезерования на конечную точку **2**. Конечная точка лежит вне поверхности, УЧПУ расчитывает ее из программированной точки старта, программированной длины, программированного бокового безопасного расстояния и радиуса инструмента

4 УЧПУ перемещает инструмент на оси шпинделя на безопасное расстояние над актуальной глубиной подвода и движется с подачей предпозиционирования непосредственно обратно к точке старта следующей строки. УЧПУ расчитывает смещение из программированной ширины, радиуса инструмента и максимального коэфицента наложения траектории

5 Затем инструмент перемещается повторно на актуальную глубину подвода и затем снова в направлении конечной точки **2**

6 Фрезерование таким способом повторяется, до полной обработки заданной поверхности В конце последнего прохода осуществляется подвод на следующую глубину обработки

7 Для избежания пустых проходов, плоскость обрабатывается затем в обратной последовательности

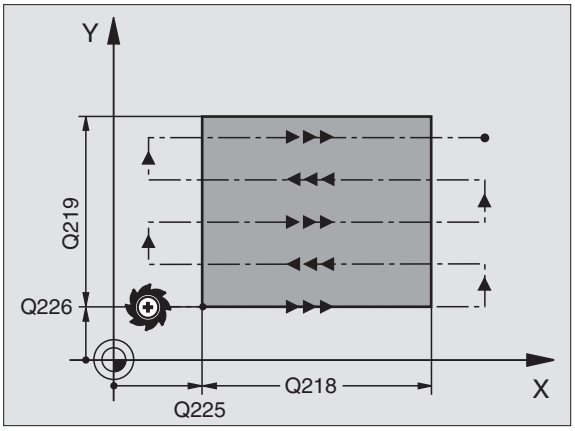
8 Операция повторяется, пока все подводы будут выполнены. При последнем подводе фрезеруется лишь записанный припуск на чистовую обработку с подачей чистовой обработки

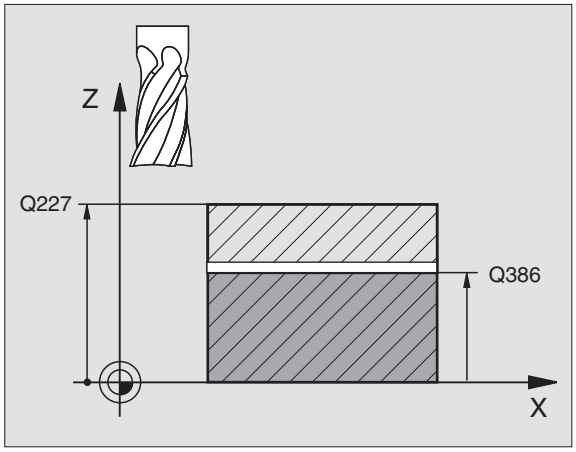
9 В конце УЧПУ перемещает инструмент с FMAX обратно на 2. безопасное расстояние

Обратите внимание перед программированием

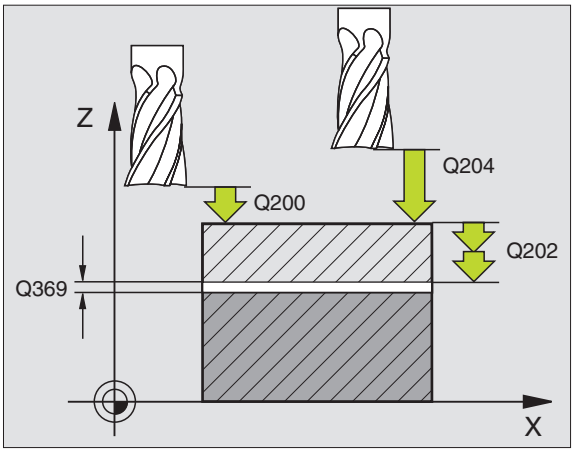
2. Так ввести безопасное расстояние Q204, чтобы не наступило столкновение с загатовкой или зажимными приспособлениями.

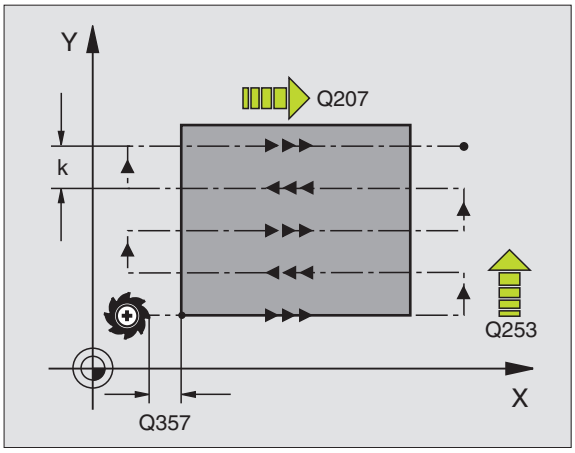
- **Стратегия обработки (0/1/2)** Q389: Определить, как УЧПУ следует обрабатывать поверхность:
  0: Меандровая обработка, подвод со стороны с подачей позиционирования вне обрабатываемой поверхности
  1: Меандровая обработка, подвод со стороны с подачей фрезерования в пределах обрабатываемой поверхности
  2: Обработка построчная, возврат и подвод со стороны с подачей позиционирования
- **Точка старта 1-ой оси** Q225 (абсолютно): Координата точки старта фрезерованной поверхности на главной оси плоскости обработки
- **Точка старта 2-ой оси** Q226 (абсолютно): Координата точки старта фрезерованной поверхности на главной оси плоскости обработки
- **Точка старта 3-ой оси** Q227 (абсолютно): Координата поверхности детали, исходя из которой расчитывается подводы
- **Конечная точка 3. оси** Q386 (абсолютно): Координата на оси шпинделя, на которой плоскость должна фрезероваться
- **1. Длина бока** Q218 (инкрементно): Длина обрабатываемой поверхности на главной оси плоскости обработки. Через знак числа можете определить направление первой траектории фрезерования в отношении к **точке старта 1.оси**
- **2. Длина бока** Q219 (инкрементно): Длина обрабатываемой поверхности на вспомогательной оси плоскости обработки. Через знак числа можете определить направление первого поперечного подвода в отношении к **точке старта 2.оси**





- **Максимальная лубина подвода** Q202 (инкрементно): Размер, на который инструмент каждый раз **максимально** подводится. УЧПУ рассчитывает действительную глубину подвода из разницы между конечной точкой и точкой старта на оси инструментов – при учете припуска на чистовую обработку – так, что обработка осуществляется всегда с теми же самыми глубинами подвода
- **Припуск на чистовую обработку на глубине** Q369 (инкрементно): Значение, с которым последний подвод должен выполняться
- **Макс. коэфицент наложения траектории** Q370: **Максимальный** подвод со стороны k. УЧПУ расчитывает действительный подвод из 2. длины бока (Q219) и радиуса инструмента так, что всегда обработка выполняется с константными боковым подводом. Если оператор записал в таблицы инструментов радиус R2 (нпр. радиус пластинок при использовании режущей головки), УЧПУ уменьшает соответственно боковой подвод
- **Подача фезерования** Q207: Скорость перемещения инструмента при сверлении в мм/мин
- **Подача чистовая обработка** Q385: Скорость перемещения инструмента при фрезеровании последним подводом в мм/мин
- **Подача предпозиционирования** Q253: Скорость перемещения инструмента при подводе к позиции старта и при движении на следующую строку в мм/мин; если перемещаемся поперечно в материале (Q389=1), то УЧПУ осуществляет поперечный подвод с подачей фрезерования Q207



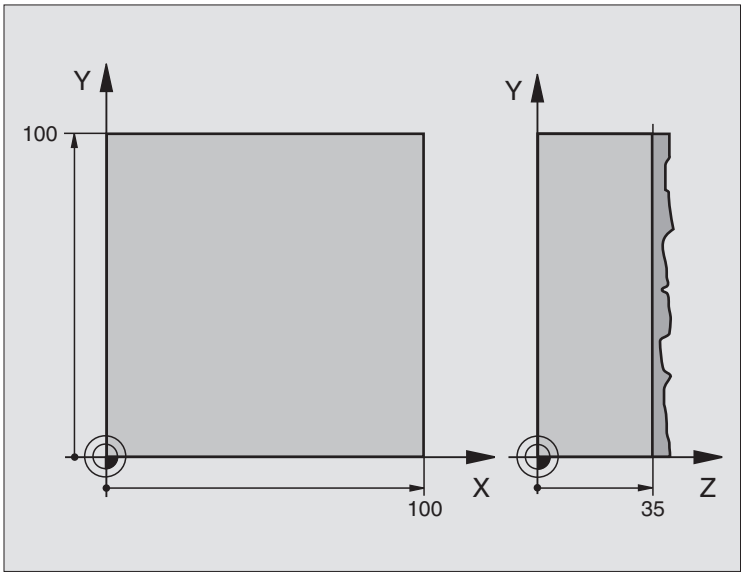


- **безопасное расстояние** Q200 (инкрементно): Расстояние между вершиной инструмента и позицией старта на оси инструментов. Если фрезеруете с помощью стратегии обработки Q389=2, УЧПУ перемещается на безопасном расстоянии над актуальной глубиной подвода к точке старта следующей строки
- **безопасное расстояние сторона** Q357 (инкрементно): Боковое расстояние инструмента от детали при подводе на первую глубину подачи и расстояние, на котором выполняется боковой подвод в случае стратегии обработки Q389=0 и Q389=2
- **2. Безопасное расстояние** Q204 (инкрементно): Координата оси шпинделя, на которой не может произойти столкновение инструмента с загатовкой (зажимным приспособлением)

Пример: ЧУ-блоки

```
71 CYCL DEF 232 PLANFRAESEN
     Q389=2     ;СТРАТЕГИЯ
     Q225=+10   ;ТОЧКА СТАРТА 1.ОСИ
     Q226=+12   ;ТОЧКА СТАРТА 2.ОСИ
     Q227=+2.5  ;ТОЧКА СТАРТА 3.ОСИ
     Q386=-3    ;КОНЕЧНАЯ ТОЧКА 3.ОСИ
     Q218=150   ;1. ДЛИНА БОКА
     Q219=75    ;2. ДЛИНА БОКА
     Q202=2     ;МАКС. ГЛУБИНА ПОДВОДА
     Q369=0.5   ;ПРИПУСК ГЛУБИНА
     Q370=1     ;МАКС. НАЛОЖЕНИЕ
     Q207=500   ;ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
     Q385=800   ;ПОДАЧА ЧИСТОВАЯ
                ОБРАБОТКА
     Q253=2000  ;ПОДАЧА
                ПРЕДПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
     Q200=2     ;БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
     Q357=2     ;БЕЗ.РАССТ.БОК
     Q204=2     ;2. БЕЗОПАСНОЕ
                РАССТОЯНИЕ
```

Пример: Фрезерование поверхностей



0 BEGINN PGM C230 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z+0	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+40	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+5	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S3500	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 CYCL DEF 230 ФРЕЗ.ПЛОСКОСТЕЙ	Дефиниция цикла Фрезерование поверхностей
Q225=+0 ;СТАРТ 1-ОЙ ОСИ	
Q226=+0 ;СТАРТ 2-ОЙ ОСИ	
Q227=+35 ;СТАРТ 3-ОЙ ОСИ	
Q218=100 ;1. ДЛИНА БОКА	
Q219=100 ;2. ДЛИНА БОКА	
Q240=25 ;КОЛИЧЕСТВО ПРОХОДОВ	
Q206=250 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q207=400 ;F ФРЕЗЕРОВАНИЕ	
Q209=150 ;F ПОПЕРЕЧНО	
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	

7 L X+-25 Y+0 R0 FMAX M3	Предпозиционировать недалеко точки старта
8 CYCL CALL	Вызов цикла
9 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
10 END PGM C230 MM	

8.9 Циклы для пересчёта координат

Обзор

С помощью перерасчёта координат УЧПУ может выполнять программированный один раз контур в разных местах заготовки с изменённым положением и величиной. УЧПУ ставит следующие циклы перерасчёта координат в распоряжение:

цикл	Softkey	на странице
7 НУЛЕВАЯ ТОЧКА Перемещение контуров непосредственно в программе или из таблицы нулевых (отсчётных) точек		странице 472
247 УСТАНОВЛЕНИЕ ОПОРНОЙ ТОЧКИ Установление опорной точки во время прогона программы		странице 477
8 ЗЕРКАЛЬНОЕ ОТРАЖЕНИЕ Симметрическое отражение контуров		странице 478
10 ПОВОРОТ Поворачивание контуров на плоскости обработки		странице 480
11 РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ Уменьшение или увеличение контуров		странице 481
26 ХАРАКТЕРИСТИЧЕСКИЙ ДЛЯ ОСИ РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ Уменьшение или увеличение контуров со характеристическими для оси размерными коэфицентами		странице 482
19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ Рабочие ходы при наклоненной системе координат выполнить для станков с качающимися головками и/или поворотными столами		странице 483

Действие перерасчёта координат

Начало действия: Начало действия: перерасчёт координат действует с его дефиниции –значит не вызывается. Он действует так долго, пока не сбросится или получит новое определение.

Сброс перерасчёта координат:

- Заново определить цикл со значениями для основного поведения, нпр. размерный коэфицент 1,0
- Выполнить дополнительные функции M02, M30 или предложение END PGM (зависит от параметра станка 7300)
- Выбор новой программы
- Дополнительную функцию M142 Модальную информацию о программе стирать программировать

НУЛЕВАЯ ТОЧКА-перемещение (цикл 7)

С помощью ПЕРЕМЕЩЕНИЯ НУЛЕВОЙ ТОЧКИ можете повторять обработку в любых местах загатовки.

Действие

После дефиниции цикла ПЕРЕМЕЩЕНИЕ НУЛЕВОЙ ТОЧКИ все вводы координат относятся к новой нулевой точке. Перемещение на каждой оси УЧПУ указывает в дополнительной индикации статуса. Ввод осей вращения также допускается.



- **Смещение**: Ввести координаты новой нулевой точки; абсолютные значения относятся к нулевой точке загатовки, определённой установлениеи опорной точки; значения приращения относятся всегда к последней действующей нулевой точке – она может уже быть перемещённой

Сброс

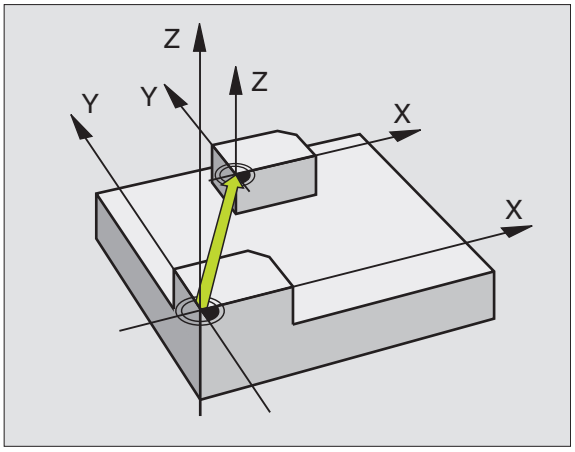
Перемещение нулевой точки со значениями координат X=0, Y=0 и Z=0 отнимает снова перемещение нулевой точки.

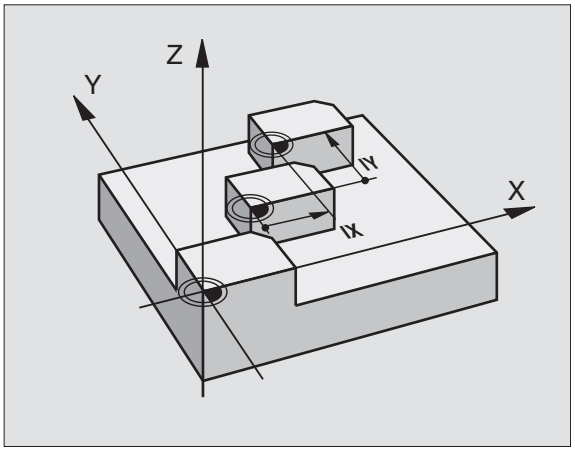
Графика

Если после перемещения нулевой точки программируете новую BLK FORM, можете через параметр станка 7310 решать, должна ли BLK FORM относиться к новой или к старой нулевой точке. Таким образом УЧПУ может изображать графически каждую деталь отдельно при обработке нескольких деталей.

Индикации состояния/статуса

- Большая индикация положения относиться к активной (перемещённой) нулевой точке
- Все указанные в дополнительных индикациях состояния координаты (положения, нулевые точки) относятся к установленной вручную опорной точке





Пример: ЧУ-блоки

```
13 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА
14 CYCL DEF 7.1 X+60
16 CYCL DEF 7.3 Z-5
15 CYCL DEF 7.2 Y+40
```

НУЛЕВАЯ ТОЧКА-перемещение с помощью таблиц нулевых точек (цикл 7)

Нулевые точки из таблицы нулевых точек относятся **всегда и исключительно** к актуальной опорной точке (Preset).

Параметр станка 7475, с помощью которого раньше определяли, отнсятся ли нулевые точки к нулевой точке станка или к нулевой точке детали, имеет только еще функцию достоверности. Если MP7475 = 1 то УЧПУ выдает сообщение об ошибках, если смещение нулевой точки вызывается из таблицы нулевых точек.

Таблицы нулевых точек из TNC 4xx, которых координаты относятся к нулевой точке станка (MP7475 = 1), не могут использоваться в iTNC 530.

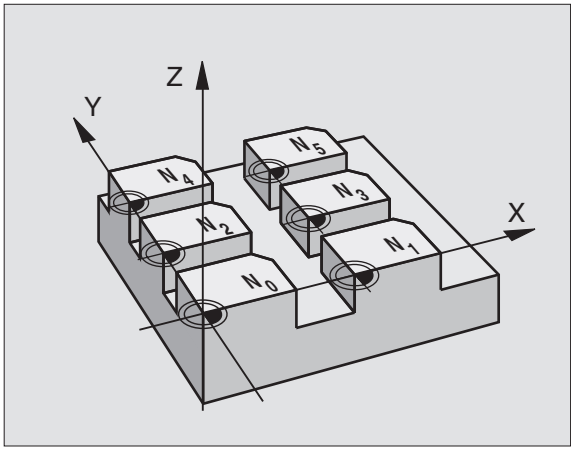
Если используете перемещение нулевых точек с помощью таблиц нулевых точек, то пользуйтесь функцией **SEL TABLE**, чтобы активировать желаемую таблицу нулевых точек в ЧУ-программе.

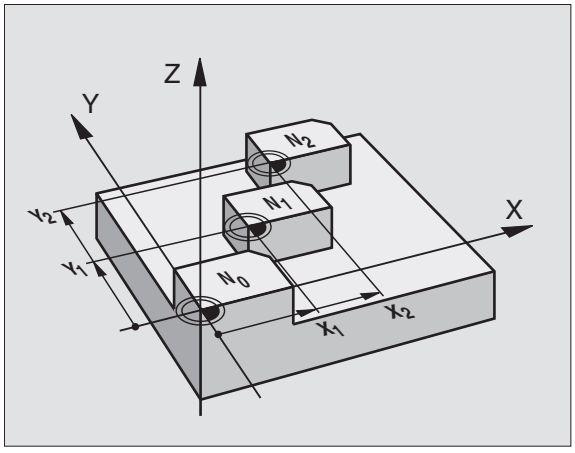
Если работаете без **SEL TABLE**, то Вы должны активировать желаемую таблицу нулевых точек перед тестом программы или прогоном программы (действительно также для графики программирования):

- Выбирать желаемую таблицу для теста программы в режиме работы **Тест программы** через управление файлами: таблица получает статус S Таблица получает статус S
- Выбор желаемой таблицы для пробега программы в режиме работы пробега программы через управление файлами: Таблица получает статус M

Значения координат из таблицы нулевых точек действительны только в абсолютном виде.

Новые строки можете ввести только в конце таблицы.





Пример: ЧУ-блоки

```
77 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА
78 CYCL DEF 7.1 #5
```

Применение

Таблицу нулевых точек применяете при нпр. при

- часто повторяющихся рабочих шагах в разных местах обабатываемой детали или
- при частом использовании того же самого перемещения нулевой точки

В пределах программы можете так программировать непосредственно нулевые точки в дефиниции цикла как их вызывать из таблицы нулевых точек.



- **Смещение**: Ввести номер нулевой точки из таблицы нулевых точек или ввести Q-параметр; если вводите Q-параметр, то УЧПУ активирует номер нулевой точки, стоящей в Q-параметре

Сброс

- Вызов из таблицы нулевых точек перемещение с координатами X=0; Y=0 и т.д.
- Вызов перемещения с координатами X=0; Y=0 и т.д. непосредственно с помощью дефиниции цикла

Выбор таблицы нулевых точек в ЧУ-программе

С помощью функции **SEL TABLE** выбираете таблицу нулевых точек, из которой УЧПУ берёт нулевые точки:

PGM CALL

▶ Выбор функций для вызова программы: Нажать клавишу PGM MGT:

ТАБЛИЦА НУЛ. ТОЧЕК

▶ Нажать Softkey ТАБЛИЦА НУЛЕВЫХ ТОЧЕК

▶ Ввести полное название тракта таблицы нулевых точек, потвердить с помощью клавиши END

Программирование SEL TABLE-предложения перед циклом 7 Перемещение нулевой точки.

Избранная с SEL TABLE таблица нулевых точек остаётся так долго активной, пока не выберите с SEL TABLE или через PGM MGT другой таблицы нулевых точек.

Редактируете таблицу нулевых точек в режиме работы Программу ввести в память/редактирование



После изменения значения в таблицы нулевых точек, следует сохранить это изменение с помощью клавиши ENT в памяти. Иначе это изменение не учитывается при отработке программы.

Выбираете таблицу нулевых точек в режиме работы **Программу ввести в память/редактирование**

PGM MGT

- Вызов управления файлами: Нажать клавишу PGM MGT, смотри “Управление файлами Основы”, страница 99
- Таблицы нулевых (отсчётных) точек Нажимать Softkey ВЫБОР ТИПА и УКАЗАТЬ D.
- Выбирать желаемую таблицу или ввести новое имя файла
- Редактирование файла. Линейка с Softkey указывает для этого следующие функции:

Функция	Softkey
Выбор начала таблицы	НАЧАЛО
Выбор конца таблицы	КОНЕЦ
Страницами пролистовать вверх	СТРАНИЦА
Страницами пролистовать вниз	СТРАНИЦА
Ввести строку (возможно только в конце таблицы)	ВВОД СТРОКИ
Сброс строки	СТИРАТЬ СТРОКУ
Приём введённой строки и переход к следующей строке	СЛЕД. СТРОКА
Включить возможное для ввода количество строк (нулевых точек) в конце таблицы	N СТРОК В КОНЦЕ ВСТАВИТЬ

Редактирование таблицы нулевых точек в режиме работы прогона программы

В режиме работы прогона программы можете выбирать активную таблицу нулевых точек. Нажмите для этого Softkey ТАБЛИЦА НУЛЕВЫХ ТОЧЕК. У Вас находятся в распоряжении те же самые функции редактирования как и в режиме работы **Программу ввести в память/редактирование**

Прием фактических значений в таблицу нулевых точек

Через клавишу «Прием факт-позиции» можете принять актуальную позицию инструмента или последние контактированные позиции в таблицу нулевых точек:

- Поле ввода позиционировать в строке и в графе, в которую следует принять позицию



- Выбор функции Прием факт-позиции: УЧПУ спрашивает в окне, хотите ли Вы принять актуальную позицию инструмента или последние значения контактирования
- Выбрать желаемую функцию с помощью клавишей со стрелкой и клавишей ENT потвердить



- Прием значений на всех осях: Нажать Softkey ВСЕ ЗНАЧЕНИЯ или

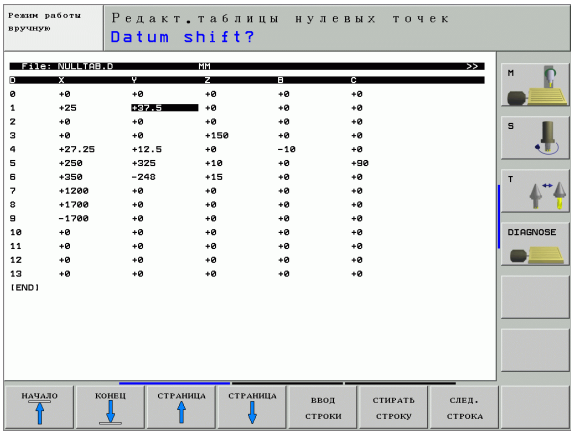


- Принять значение на той оси, на которой находится поле ввода: Softkey АКТУАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ нажать

Конфигурация таблицы нулевых точек

На второй и третьей линейке Softkey можете установить для каждой таблицы нулевых точек те оси, для которых хотите дефинировать нулевые точки. По стандарту активными являются все оси. Если хотите игнорировать одну ось, то установите соответственный Softkey оси на AUS (OFF). УЧПУ стирает потом принадлежащую к ней графу в таблицы нулевых точек.

Если не хотите дефинировать к активной оси нулевой точки, то нажмите клавишу NO ENT. УЧПУ заносит тогда дефис в соответственную графу.



Выход из таблицы нулевых точек

В управлении файлами указать другой тип файла и выбирать желаемый файл.

Индикации состояния/статуса

В дополнительной индикации статуса указываются следующие данные из таблицы нулевых точек (смотри “пересчёт координат” на странице 48):

- Имя и тракт активной таблицы нулевых точек
- Активный номер нулевой точки
- Комментарий из графы DOC активного номера нулевой точки

УСТАНОВЛЕНИЕ ОПОРНОЙ ТОЧКИ (цикл 247)

С помощью цикла УСТАНОВЛЕНИЕ ОПОРНОЙ ТОЧКИ можете в активировать Preset, определённую в таблицы Preset, в качестве новой опорной точки.

Действие

После дефиниции цикла УСТАНОВЛЕНИЕ НУЛЕВОЙ ТОЧКИ все вводы координат и перемещения нулевых точек (абсолютные и инкрементные) относятся к новому Preset.



▶ **Новая опорная точка?**: Указать номер базовой точки из таблицы Preset, которая должна активироваться

При активировании опорной точки из таблицы Preset, УЧПУ сбросывает все активные пересчеты координат, активированные с помощью следующих циклов:

- Цикл 7, смещение нулевой точки
- Цикл 8, зеркальное отражение
- Цикл 10, поворот
- Цикл 11, размерный коэфицент
- Цикл 26, размерный коэфицент специфический для оси

Пересчет координат из цикла 19, Наклон плоскости обработки остается активным.

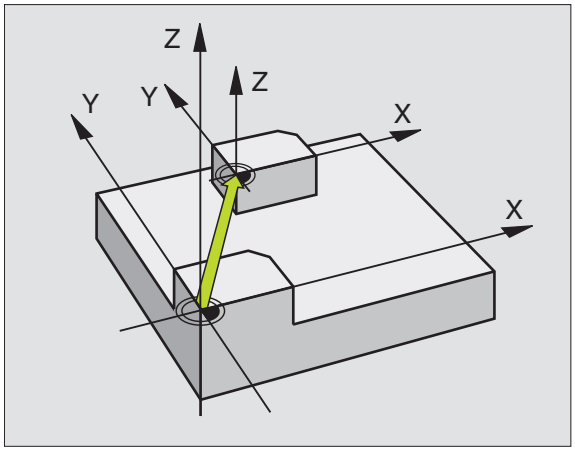
УЧПУ установливает Preset только на этих осях, которые являются активными в таблицы Preset. Опорная точка осей, обозначенных с **–** остается неизмененной.

Если оператор активирует номер предустановки 0 (строка 0), тогда активируете опорную точку, установленную в ручном режиме работы мануально.

В режиме работы PGM-тест цикл 247 не действует.

Индикация статуса (состояния)

В инидкации статуса УЧПУ высвечивает активный номер предустановки за символом опорной точки.

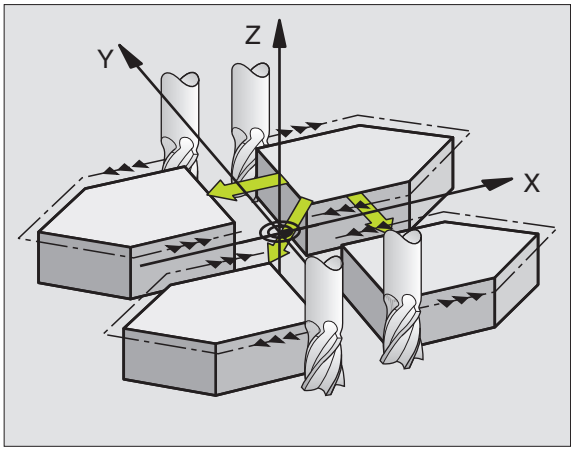


Пример: ЧУ-блоки

```
13 CYCL DEF 247 УСТАНОВЛЕНИЕ
БАЗОВОЙ ТОЧКИ
   Q339=4       ;НОМЕР БАЗОВОЙ ТОЧКИ
```

ЗЕРКАЛЬНОЕ ОТРАЖЕНИЕ (цикл 8)

УЧПУ может выполнять обработку на плоскости обработки с зеркальным отражением.



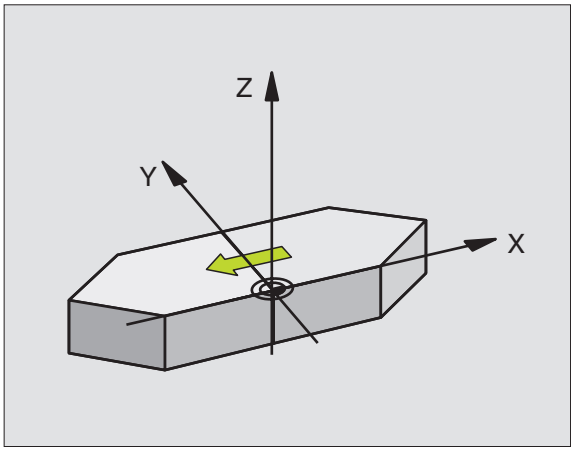
Действие

Зеркалная симметрия действует с её дефиниции в программе. Она действует также в режиме работы Позиционирование с ручным вводом. УЧПУ указывает активные оси зеркльного отражения в дополнительной индикации статуса.

- Если отражаете симметрически только одну ось, то изменяется направление вращения инструмента. Этот принцип не действует в случае циклов обработки.
- Если отражаете симметрически две оси, то направление вращения сохраняется.

Результат зеркального отражения зависит от положения нулевой точки:

- Нулевая точка лежит на отражаемом симетрически контуре: Элемент отражается непосредственно в нулевой точке,
- Нулевая точка лежит на отражаемом симетрически контуре: Элемент смещается дополнительно,





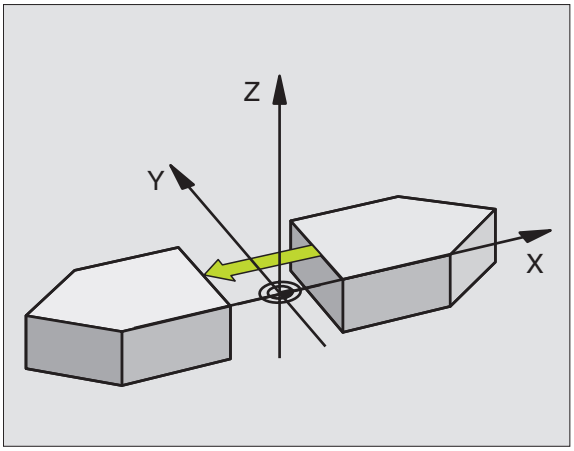
Если отражаете только одну ось, изменяется направление вращения в циклах фрезерования с номерами содержащими 200.



▶ **Отражаемая ось?**: Ввод оси, которая должна отражаться, можете отражать симметрически все оси - включая оси поворота – с исключением оси шпинделя и принадлежащей вспомогательной оси. Допускается ввод максимально трёх осей.

Сброс

Заново программировать цикл ЗЕРКАЛЬНОЕ ОТРАЖЕНИЕ с вводом NO ENT.



Пример: ЧУ-блоки

```
79 CYCL DEF 8.0 ЗЕРКАЛЬНОЕ ОТРАЖЕНИЕ
80 CYCL DEF 8.1 X Y U
```

ПОВОРОТ (цикл 10)

В пределах программы УЧПУ может поворачивать систему координат на плоскости обработки вокруг активной нулевой точки.

Действие

ПОВОРОТ действует с эго дефиниции в программе. Она действует также в режиме работы Позиционирование с ручным вводом. УЧПУ указывает активный угол поворота в дополнительной индикации статуса.

Базовая ось для угла поворота:

- X/Y-плоскость X-ось
- Y/Z-плоскость Y-ось
- Z/X-плоскость Z-ось

Обратите внимание перед программированием

УЧПУ отнимает активную коррекцию радиуса путём определения цикла 10. При необходимости повторно программировать коррекцию радиуса.

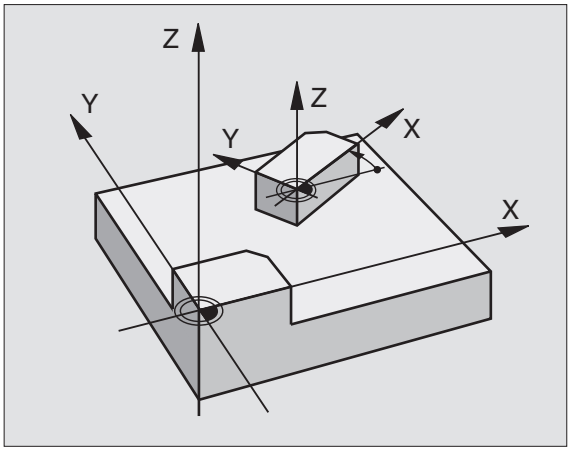
После определения цикла 10, переместите обе оси плоскости обработки для активирования поворота.

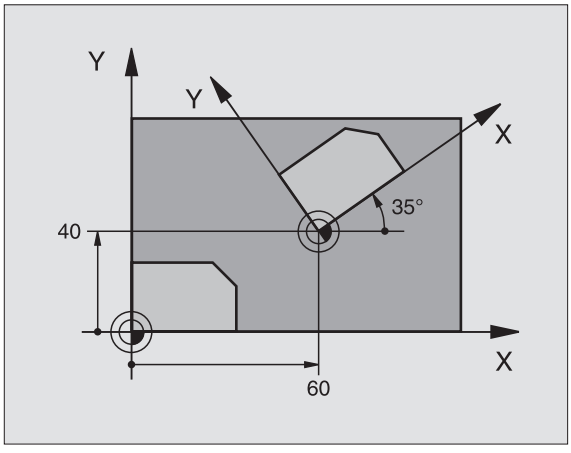


- **Поворот**: Ввести угол поворота в градусах (°). Пределы ввода: -360° до +360° (абсолютные или инкрементные)

Сброс

Программировать цикл ПОВОРОТ с углом поворота 0°.



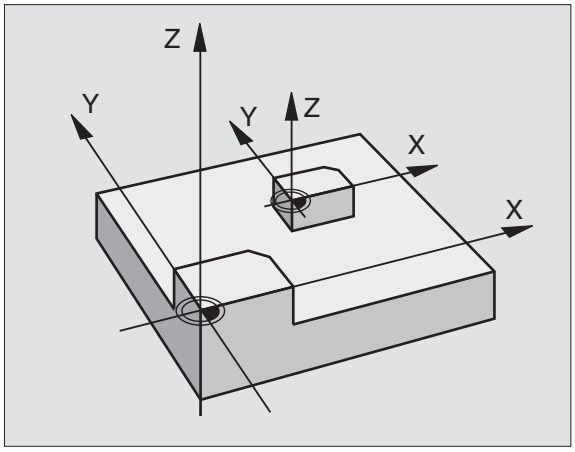


Пример: ЧУ-блоки

```
12 CALL LBL 1
13 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА
14 CYCL DEF 7.1 X+60
15 CYCL DEF 7.2 Y+40
16 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ
17 CYCL DEF 10.1 ROT+35
18 CALL LBL 1
```

РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ (цикл 11)

В пределах программы УЧПУ может увеличивть или уменьшать контуры. Таким образом можете учитывать на пример коэфициенты уменьшения или припуска.



Действие

РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ действует с его дефиниции в программе. Он действует также в режиме работы Позиционирование с ручным вводом. УЧПУ указывает активный размерный коэфицент в дополнительной индикации статуса.

Размерный коэфицент действует

- на плоскости обработки или по всем осьям координат одновременно (зависить от параметра станка 7410)
- на данные о размерах в циклах
- также на паралелльные оси U,V,W

Условие

Перед увеличением или уменьшением нулевая точка должна перемещаться на грань или в угол контура.



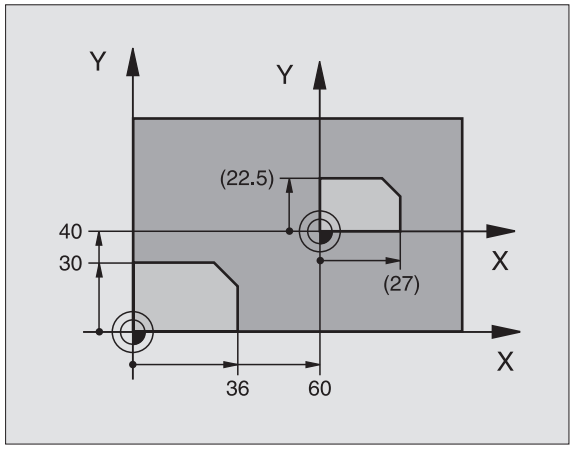
▶ **Коэфицент?**: Коэфицент SCL ввести (англ.: scaling); УЧПУ множит координаты и радиусы через SCL (как описано в „Действие“)

Увеличение: SCL больше чем 1 до 99,999 999

Уменьшение: SCL меньше чем 1 до 0,000 001

Сброс

Программировать цикл РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ с размерным коэфицентом 1.



Пример: ЧУ-блоки

```
11 CALL LBL 1
12 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА
13 CYCL DEF 7.1 X+60
14 CYCL DEF 7.2 Y+40
15 CYCL DEF 11.0 РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ
16 CYCL DEF 11.1 SCL 0.75
17 CALL LBL 1
```

РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ ХАР. ДЛЯ ОСИ (цикл 26)

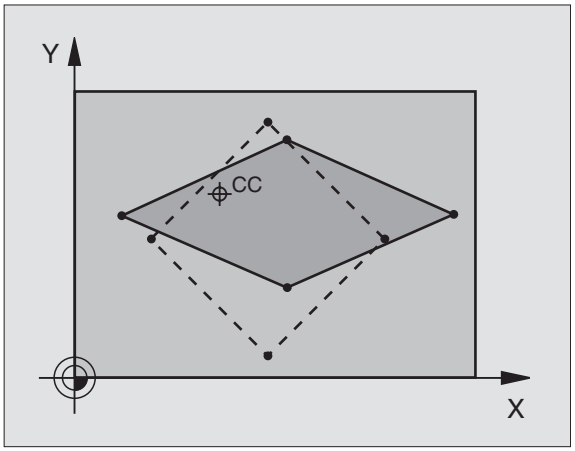
Обратите внимание перед программированием

Оси координат с позициями для круговых траекторий Вам нельзя растягивать или обжимать с помощью разных коэфицентов.

Для каждой оси координат можете ввести собственный характеристический размерный коэфицент.

Дополнительно возможно программировать координаты одного центра для всех размерных коэфицентов.

Контур растягивается с центра или обжимается к центру, значит не объязательно с и к актуальной нулевой точке – как в случае цикла 11 РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ.



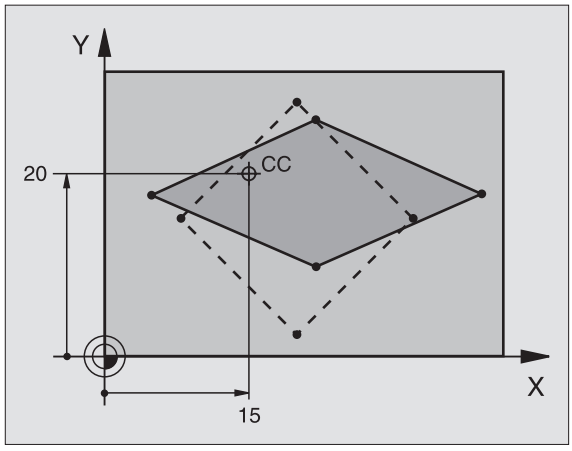
Действие

РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ действует с его дефиниции в программе. Он действует также в режиме работы Позиционирование с ручным вводом. УЧПУ указывает активный размерный коэфицент в дополнительной индикации статуса.



- **Ось и коэфицент**: Оси координат и коэфициенты свойсвенного растягивания и осаживания. Ввести положительное значение – максимально 99,999 999
- **Координаты центра**: Центр специфического для оси растягивания или осаживания

Оси координат выбираете с Softkeys.



Сброс

Заново программировать цикл РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ с коэфицентом 1 для соответствующей оси.

Пример: ЧУ-блоки

```
25 CALL LBL 1
26 CYCL DEF 26,0 РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ
СПЕЦ.ДЛЯ ОСИ
27 CYCL DEF
26.1 X 1.4 Y 0.6 CCX+15 CCY+20
28 CALL LBL 1
```

ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ (цикл 19, ПО-опция 1)

Функции для наклона поверхности обработки приспособливаются производителем к УЧПУ и к станку. В случае определённых наклонных головок (наклонных столов) производитель станка определяет, как интерпретируются УЧПУ программированные углы: как координаты осей вращения или угловые компоненты наклонённой поверхности. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

Наклон плоскости обработки производится всегда вокруг активной нулевой точки.

Если используете цикл 19 при активной M120, тогда УЧПУ отменяет коррекцию радиуса и заодно автоматически также функцию M120.

Основы смотри “Наклон плоскости обработки (ПО-опция 1)”, страница 77: Прочитайте внимательно этот фрагмент текста.

Действие

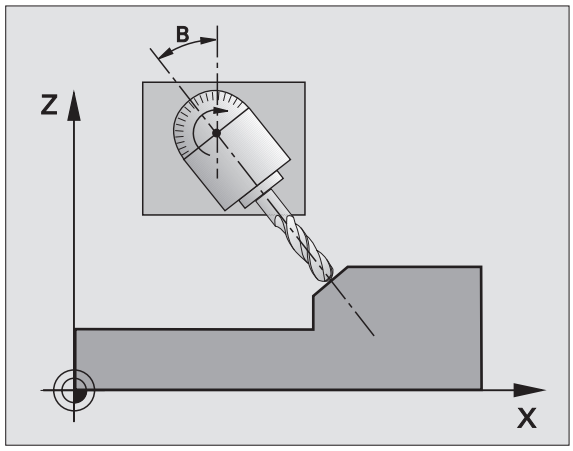
В цикле 19 определяете положение плоскости обработки – значит положение оси инструмента относительно жёсткой системы координат станка – путём ввода углов наклона. Можете двумя способами назначить положение плоскости обработки:

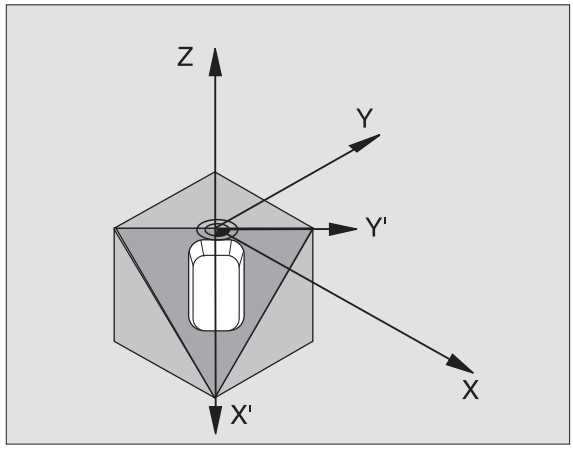
- Непосредственный ввод положения осей наклона
- Описание положения плоскости обработки с помощью вплоть до трёх поворотов (пространственный угол) **жёсткой** системы координат. Вводимый пространственный угол получаете, прорезая перпендикулярно наклонённую плоскость обработки и наблюдая этот прорез с оси, по которой хотите наклонять. Имея два пространственных угла однозначно определено уже таким образом любое положение инструмента в пространстве.

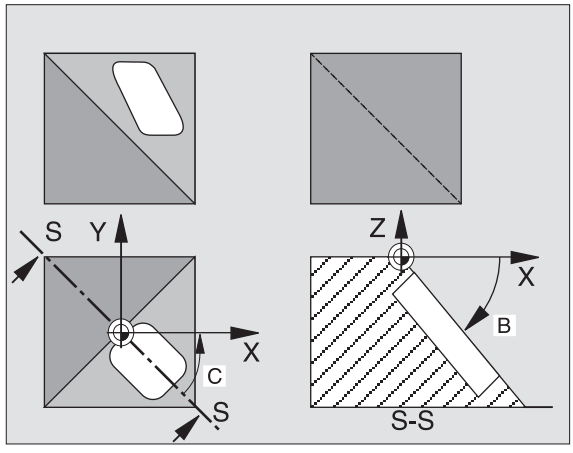
Обратите внимание на то, что положение наклонённой системы координат и тем самым движения перемещения в наклонённой системе зависять от того, как Вы описываете наклонённую плоскость.

Если программируете положение плоскости обработки через простарнственный угол, УЧПУ расчитывает автоматически требуемые для этого положения углов осей наклона и откладывает их в параметрах Q120 (A-ось) до Q122 (C-ось). Возможны два решения, УЧПУ выбирает –исходя из нулевого положения осей вращения – путь, которая короче.

Последовательность поворота для расчета положеня плоскости определена: Сначала УЧПУ поворочивает ось A, потом ось B и на конец ось C.







Цикл 19 действует с его дефиниции в программе. Как только переместите ось в наклонённой системе, действует коррекция для этой оси. Если коррекция должна расчитывается на всех осях, то Вы должны переместить все оси.

Если оператор установил функцию **Наклон прогон программы** в режиме работы Вручную на **активный** (смотри “Наклон плоскости обработки (ПО-опция 1)”, страница 77) то записанный в этом меню угол перезаписывается циклом 19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ.



- **Ось поворота и угол?**: Ввести ось поворота с принадлежащим углом поворота; оси вращения A, B и C программируете через Softkeys



Так как не программированные значения осей вращения интерпретируется всегда принципиально как неизмененные значения, оператор должен дефинировать всегда все три пространственных угла, даже если один или несколько углов равно 0.

Если УЧПУ автоматически позиционирует оси вращения, то можете ввести ещё следующие параметры

- **Подача? F=**: Скорость перемещения оси вращения при автоматическом позиционировании
- **Безопасное расстояние?** (инкрементно): УЧПУ так позиционирует поворотную головку, что позиция, возникающая из удлинения инструмента на безопасное расстояние, не изменяется относительно заготовки

Сброс

Для сброса угла наклона, заново определить цикл ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ и ввести для всех осей вращения 0°. Затем ещё раз дефинировать цикл ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ и потвердить вопрос диалога клавишей NO ENT. Таким образом функция становится неактивной.

Позиционирование оси вращения



Производитель станков установливает, позиционирует ли цикл 19 ось(и) вращения автоматически или Вы должны предпозиционировать оси вращения в программе. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

Если цикл 19 автоматически позиционирует оси вращения, то действует:

- УЧПУ может позиционировать только регулированные оси автоматически.
- В дефиниции цикла Вы должны ввести дополнительно к углам наклона безопасное расстояние и подачу для позиционирования оси наклона.
- Используйте только преднастроеные инструменты (полная длина инструментов в TOOL DEF-предложении или в таблицы инструментов).
- При наклоне положение вершины инструмента почти не изменяется по отношении к загатовке.
- УЧПУ выполняет операцию наклона с программированной в последнюю очередь подачей. Максимально достигаемая подача зависить от комплексности поворотной головки (поворотного стола).

Если цикл 19 не позиционирует автоматически осей вращения, то позиционируете оси вращения нпр. с помощью L-предложения перед определением цикла.

ЧУ-записи в качестве примера:

10 L Z+100 R0 FMAX	
11 L X+25 Y+10 R0 FMAX	
12 L B+15 R0 F1000	Позиционирование оси вращения
13 CYCL DEF 19.0 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ	Определение угла для расчёта коррекции
14 CYCL DEF 19.1 B+15	
15 L Z+80 R0 FMAX	Активировать коррекцию по оси шпинделя
16 L X-8.5 Y-10 R0 FMAX	Активировать коррекцию на плоскости обработки

Индикация положения в наклонённой системе

Указанные позиции (**ЗАДАННАЯ** и **ФАКТИЧЕСКАЯ**) и индикация нулевых точек в дополнительной индикации статуса относятся после активирования цикла 19 к наклонённой системе координат. Указанная позиция не совподает непосредственно после дефиниции цикла то есть в данном случае с координатами программированной в последнюю очередь перед циклом 19 позицией.

Надзор рабочего пространства

УЧПУ проверяет в наклонённой системе координат только те оси на конечный выключатель, которые перемещаются. В другом случае УЧПУ выдаёт сообщение об ошибках.

Позиционирование в наклонённой системе

С помощью дополнительной функции M130 можете наезжать позиции также в наклонённой системе, относящиеся к ненаклонённой системе координат смотри “Дополнительные функции для ввода координат”, страница 272.

Также позиционирование с предложениями прямых, относящимися к системе координат станка (предложения с M91 или M92), возможно выполнить при наклонённой плоскости обработки. Ограничения:

- Позиционирование осуществляется без коррекции линейного расширения
- Позиционирование осуществляется без коррекции геометрии станка
- Коррекция радиуса инструмента не допускается

Комбинация с другими циклами перерасчёта координат

В случае комбинации циклов перерасчёта координат следует обратить внимание, что наклонение плоскости обработки призводится всегда вокруг активной нулевой точки. Можете провести перемещение нулевой точки перед активированием цикла 19: тогда перемещаете „постоянную систему координат станка“.

Если перемещаете нулевую точку после активирования цикла 19, то перемещаете “наклонённую систему координат ”.

Внимание: Важно: поступайте при сбросе циклов с обратной последовательностью как при определении:

1. Активировать перемещение нулевой точки
2. Активировать наклон плоскости обработки
3. Активировать поворот

...

Обработка загатовки

...

1. Сброс поворота
2. Сброс наклона плоскости обработки
3. Сброс перемещения нулевой точки

Автоматические измерения в наклонённой системе

С помощью циклов измерений УЧПУ можете замерит загатовки в наклонённой системе. Результаты измерений сохраняются УЧПУ в Q-параметрах, которые можете затем дальше обрабатывать (нпр. выдача результатов измерений на принтер).

Ведущая схема для работы с циклом 19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ

1 составление программы

- Определение инструмента (не требуется елси TOOL.T активная), ввести полную длину инструмента
- Вызов инструмента
- Так переместить свободно ось шпинделя, что при наклоне не произойдёт столкновение инструмента и загатовки (зажиного приспособления)
- В другом случае позиционировать ось(и) вращения с L-предложением на соответственное значение угла (зависить от параметра станка)
- В другом случае активировать перемещение нулевой точки
- Определить цикл 19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ; ввести значения углов осей вращения
- Переместить главные оси (X, Y, Z) для активирования коррекции
- Так программировать обработку, как бы она выполнялась на ненаклонённой плоскости
- В данном случае Цикл 19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ определить с другими значениями углов, для выполниения обработки при другом положении осей. В этом случае не требуется сбросывать цикл 19, можете непосредственно дефинировать новые положения углов
- Сброс цикла 19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ; ввести для всех осей вращения 0°
- Деактивирование функции ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ; заново определить цикл 19, потвердить вопрос диалога с NO ENT
- В данном случае Сброс перемещения нулевой точки
- В данном случае Позиционировать оси вращения на 0°-положение

2 Закрепить загатовку

3 Подготовка в режиме работы
Позиционирование с ручным вводом

Позиционировать ось(и) вращения для установления опорной точки на соответствующее значение угла. Значение угла ориентируется согласно избранной Вами опорной поверхности на загатовке.

4 Подготовка в режиме работы
Ручное управление

Установить функцию Наклон плоскости обработки с помощью Softkey 3D-ROT на АКТИВНАЯ для режима работы Ручное управление; при нерегулрированных осях занести значения углов осей вращения в меню

В случае нерегулированных осей занесенные значения углов должны совпадать с фактическим положением оси вращения, в другом случае УЧПУ неправильно расчитывает опорную точку.

5 Установление опорной точки

- Вручную путём зарисования как в ненаклонённой системе смотри “Установление опорной точки (без 3D-импульсной системы)”, страница 68
- С управлением с помощью HEIDENHAIN 3D-импульсной системы (смотри инструкцию обслуживания Циклы импульсной системы, глава 2)
- Автоматически с помощью HEIDENHAIN 3D-импульсной системы (смотри инструкцию обслуживания, глава 3)

6 Пуск программы обработки в режиме работы Прогон программы последовательность записи

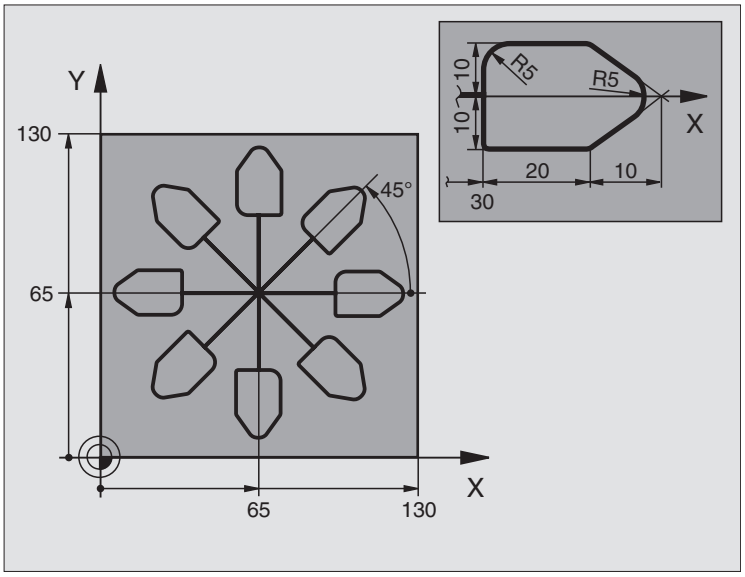
7 Режим работы Ручное управление

Установить функцию Наклон плоскости обработки с Softkey 3D-ROT на НЕАКТИВНАЯ. Занести для всех осей вращения значение угла 0° в меню, смотри “Активировать ручное наклонение”, страница 81.

Пример: Циклы пересчета координат

Прогон программы

- Пересчёты координат в главной программе
- Обработка в подпрограмме, смотри “Подпрограммы”, страница 533



0 BEGIN PGM ПЕР.КООР. MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция загатовки
2 BLK FORM 0.2 X+130 Y+130 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+1	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S4500	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА	Перемещение нулевой точки в центр
7 CYCL DEF 7.1 X+65	
8 CYCL DEF 7.2 Y+65	
9 CALL LBL 1	Вызов обработки фрезерованием
10 LBL 10	Установка метки для повторения части программы
11 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Поворот на 45° инкрементно
12 CYCL DEF 10.1 IROT+45	
13 CALL LBL 1	Вызов обработки фрезерованием
14 CALL LBL 10 REP 6/6	Возврат к LBL 10; в общем шесть раз
15 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Сброс поворота
16 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
17 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА	Сброс перемещения нулевой точки
18 CYCL DEF 7.1 X+0	
19 CYCL DEF 7.2 Y+0	

20 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
21 LBL 1	Подпрограмма 1
22 L X+0 Y+0 R0 FMAX	Определение обработки фрезерованием
23 L Z+2 R0 FMAX M3	
24 L Z-5 R0 F200	
25 L X+30 RL	
26 L IY+10	
27 RND R5	
28 L IX+20	
29 L IX+10 IY-10	
30 RND R5	
31 L IX-10 IY-10	
32 L IX-20	
33 L IY+10	
34 L X+0 Y+0 R0 F5000	
35 L Z+20 R0 FMAX	
36 LBL 0	
37 END PGM KOUMR MM	

8.10 Специальные циклы

ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ (цикл 9)

Прогон программы остановливается на продолжительность ВРЕМЕНИ ПРЕБЫВАНИЯ. Время пребывания служит на пример для ломания стружки.

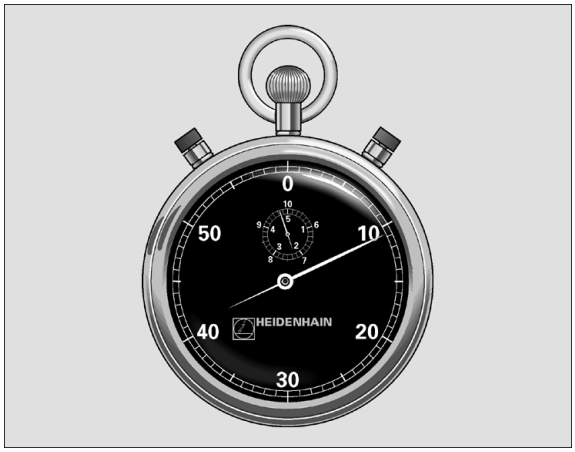
Действие

Цикл действует с его дефиниции в программе. Модально действующие (неизменяющиеся) состояния не изменяются, как нпр. вращение шпинделя.



▶ **Время пребывания в секундах**: Ввод времени пребывания в секундах

Пределы ввода 0 до 3 600 сек (1 час) 0,001 сек-шагами



Пример: ЧУ-блоки

```
89 CYCL DEF 9.0 ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ
90 CYCL DEF 9.1 ВР.ПРЕБ. 1.5
```

ВЫЗОВ ПРОГРАММЫ (цикл 12)

Можете приравнивать любые программы обработки, как нпр. специальные циклы сверления или геометрические модули циклу обработки. Вызываете тогда эту программу как цикл.

Обратите внимание перед программированием

Вызываемая программа должна сохраняться на жёстком диске УЧПУ.

Если вводите только имя программы, должна описываемая для цикла программа стоять в том же списке как и вызываемая программа.

Если описываемая для цикла программа не стоит в том же самом списке как вызываемая программа, то введите полное имя тракта, нпр. TNC:\KLAR35\FK1\50.H.

Если хотите описывать ДИН/ИСО-программу для цикла, то введите тип файла .I за названием программы.

Q-параметры действуют при вызове программы с помощью цикла 12 принципиально глобально. Учтите поэтому, что изменения Q-параметров в вызываемой программе воздействуют в данном случае также на вызываемую программу.

12 PGM CALL

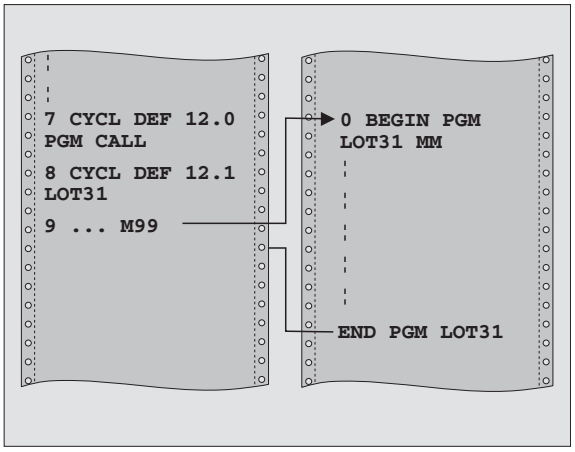
- **Имя программы**: Имя вызываемой программы, при необходимости с трактом, на котором находится программа

Программу вызываете с

- CYCL CALL (отдельное предложение) или
- M99 (предложениями) или
- M89 (выполняется после каждого предложения позиционирования)

Пример: Вызов программы

Из программы надо вызывать через цикл вызываемую программу 50.



Пример: ЧУ-блоки

```
55 CYCL DEF 12.0 PGM CALL
56 CYCL DEF
12.1 PGM TNC:\KLAR35\FK1\50.H
57 L X+20 Y+50 FMAX M99
```

ОРИЕНТАЦИЯ ШПИНДЕЛЯ (цикл 13)

Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.

В циклах обработки 202, 204 и 209 используется цикл 13. Обратите внимание в Вашей ЧУ-программе, что иногда Вы должны программировать повторно цикл 13 просле одного из выше названых циклов обработки.

УЧПУ может управлять главным шпинделью́м станка и поворочивать его в определённое углом положение.

Ориентация шпинделя требуется нпр.

- в случае систем смены инструмента с определённым положением смены для инструмента
- для установливания окна передачи и приёма 3D-импульсных систем с инфракрасной передачей

Действие

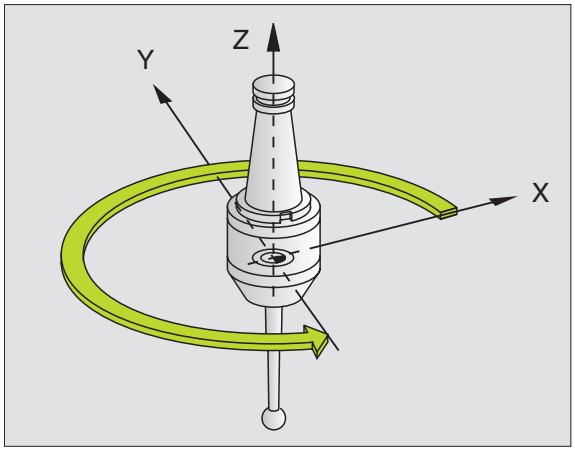
Определённое в цикле положение угла УЧПУ позиционирует путём программирования M19 или M20 (зависит от станка).

Если программируете M19, или M20, без определения заранее цикла 13, то УЧПУ позиционирует главный шпиндель на значение угла, определённое в параметре станка (смотри инструкцию станка).

- **Угол ориентации**: Угол относительно опорной оси угла рабочей поверхности ввести

  Пределы ввода: 0 до 360°

  Точность ввода: 0,1°

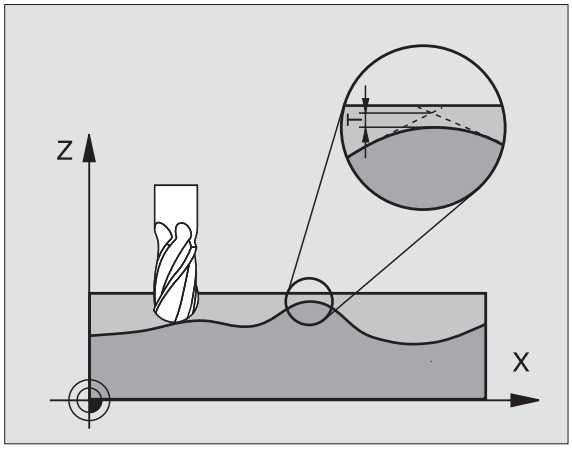


Пример: ЧУ-блоки

```
93 CYCL DEF 13.0 ОРИЕНТАЦИЯ
94 CYCL DEF 13.1 УГОЛ 180
```

ДОПУСК (цикл 32, опция ПО 2)

Станок и УЧПУ должны быть подготовлены производителем станков.



УЧПУ гладит автоматически контур между любыми (корригированными или нескорригированными) элементами контура. Таким образом инструмент перемещается непрерывно на поверхности загатовки. Дополнительно допуск действует также при перемещениях по дугам окружности. Если требуется, УЧПУ уменьшает автоматически программированную подачу, так что программа отрабатывается всегда “без толчков” с максимальной скоростью. Дефинированный оператором допуск УЧПУ всегда удерживает, так что качество поверхности повышается и механика станка получает ущерба.

Из-за выглаживания возникает отклонение от контура. Величина отклонения от контура (**значение допуска**) определена в параметре станка производителем машин. С помощью цикла **32** можете изменить преднастроенное значение допуска и выбирать разные настройки фильтра.

Обратите внимание перед программированием

Цикл 32 является DEF-активным, что означает, он действует с его определения в программе.

Сбрасываете цикл 32, определяя повторно цикл 32 и потверждая вопрос диалога о **Значении допуска** с NO ENT. Преднастроеный допуск становится снова активным после сброса.

Введенное значение допуска T интерпретируется УЧПУ в MM-программе в единицы измерения мм и в Inch-программе в единицы измерения дюйм.

Если вчитываете программу с циклом 32, содержащую в качестве параметра цикла только **Значение допуска** T, то УЧПУ включает в данном случае остальных два параметра со значением 0.

При растящем вводе допуска уменьшается диаметр окружности для круговых движений. Если на станке является активным фильтр HSC (при необходимости обращаться за справкой к производителю станков), окружность может быть больше.



- **Значение допуска**: Допускаемое отклонение контура в мм (или в дюймах при Inch-программах)
- **Чистовая обработка=0, черновая обработка=1**: Активировать фильтр:
  - Значение ввода 0: **Фрезерование с более высокой точностью контура**. УЧПУ использует определенные производителем станков настройки фильтра для чистовой обработки.
  - Значение ввода 1: **Фрезерование с более высокой скоростью подачи**. УЧПУ использует определенные производителем станков настройки фильтра для черновой обработки.
- **Допуск для осей вращения**: Допускаемое отклонение положения осей вращения в градусах при активном M128. УЧПУ так уменьшает подачу по контуру, что при многоосевых перемещениях самая медленная ось перемещается с ее максимальной подачей. Как правило оси вращения значительно медленнее чем линейные оси. Вводя большой допуск (нпр. 10°), можете значительно сократить время обработки в случае многоосевых программ, так как УЧПУ не вынуждено перемещать ось вращения всегда на заданную позицию. Контур не повреждается из-за записи допуска. Изменяется только положение оси вращения в отношении к поверхности обрабатываемой детали

Пример: ЧУ-блоки

```
95 CYCL DEF 32.0 ДОПУСК
96 CYCL DEF 32.1 T0.05
97 CYCL DEF 32.2 HSC-MODE:1 TA5
```



9

Программирование: специальные функции

9.1 Функция PLANE: Наклонение плоскости обработки (опция-ПО 1)

Введение

Функции для наклонения плоскости обработки должны быть освобождены производителем станков!

Функцию PLANE можете использовать принципиально только на станках, располагающих как минимум двумя осями наклона (стол или/и головка).

С помощью функции PLANE (англ. plane = плоскость) находится в распоряжении оператора эффективная функция, с помощью которой может он разнообразно дефинировать наклоненную плоскость обработки.

Все располагаемые в УЧПУ **PLANE**-функции описывают требуемую плоскость обработки независимо от осей поворота, действительно находящихся на станке. Следующие возможности стоят в распоряжении:

Функция	Требуемые параметры	Softkey	на странице
SPATIAL	Три пространственных угла **SPA**, **SPB**, **SPC**		странице 502
PROJECTED	Два угла проецирования **PROPR** и **PROMIN** как и угол вращения **ROT**		странице 504
ЭЙЛЕР	Три угла Эйлера прецессия (**EULPR**), нутация (**EULNU**) и ротор (**EULROT**),		странице 506
VECTOR	Вектор нормали для определения плоскости и базисный вектор для определения направления наклоненной оси X		странице 508
POINTS	Координаты трех прозвольных точек наклоняемой плоскости		странице 510
RELATIV	Отдельный, инкрементально действующий пространственный угол		странице 512
RESET	Сброс функции PLANE		странице 501

Используйте функцию **PLANE SPATIAL**, если на станке имеются прямоугольные оси вращения. **SPA** соответствует тогда вращению оси A, **SPB** оси B и **SPC** оси C. Так как оператор вынужден вводить всегда все три угла, дефинирует углы осей, не имеющихся на станке с 0.

Чтобы выделить различия между отдельными возможностями дефинирования еще перед выбором функции, оператор может с помощью программируемой клавиши запустить мультипликацию.

Дефиниция параметров **PLANE**-функции разделена на две части:

- Геометрическая дефиниция плоскости, отличающаяся для каждой распологаемой **PLANE**-функции
- Поведение при позиционировании **PLANE**-функции, видно независимо от дефиниции плоскости и для всех **PLANE**-функций идентично (смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE” на странице 514)

Фунекция приема актуальной позиции не возможна при активной наклоненной плоскости обработки.

Если используете функцию **PLANE**при активном M120, тогда УЧПУ отменяет коррекцию радиуса и заодно автоматически также функцию M120.

Опеределение функции PLANE

SPEC FCT

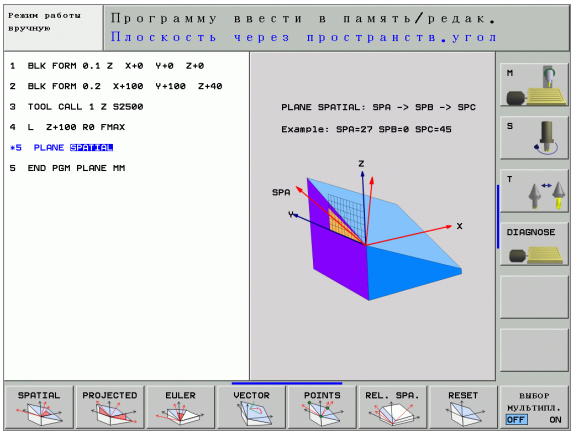
- Указать линейку программируемых клавиш со специальными функциями

СПЕЦИАЛ. ФУНКЦИИ TNC

- Выбор специальных функций УЧПУ: Softkey СПЕЦИАЛЬНЫЕ УЧПУ ФУНК. нажать

ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ

- **PLANE**-функцию избрать: Softkey НАКЛОН ПЛОСКОСТИ ОБР нажать: УЧПУ указует на линейке программируемых клавишей находящиеся в распоряжении возможности дефиниции



Выбор функции при активной мультипликации

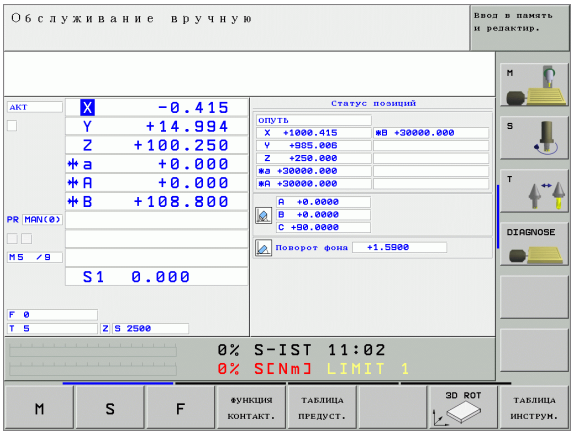
- Включить мультипликацию: Softkey ВЫБОР МУЛЬТИПЛИКАЦИИ ВКЛ/ВЫКЛ установить на ВКЛ
- Запуск мультипликации для разных возможностей дефинирования: Нажать одну из находящихся в распоряжении программируемых клавишей, УЧПУ подсвечивает нажатую клавишу другим цветом и запускает соответственную мультипликацию
- Для приема активной в данный момент функции: Клавишу ENT нажать или повторно нажать программируемую клавишу активной функции: УЧПУ продолжает диалок и запрашивает требуемые параметры

Выбор функции при неактивной мультипликации

- Желаемую функцию выбирать непосредственно через программируемую клавишу: УЧПУ продолжает диалок и запрашивает требуемые параметры

Индикация положения

Как только произвольная **PLANE**-функция является активной, УЧПУ указует в дополнительной индикации положения рассчитанный пространственный угол (смотри рисунок). Приниципиально УЧПУ рассчитывает –независимо от используемой функции **PLANE**– во внутренних расчетах всегда обратно до пространственного угла.



PLANE-функцию отменить

SPEC FCT

▶ Указать линейку программируемых клавиш со специальными функциями

СПЕЦИАЛ. ФУНКЦИИ TNC

▶ Выбор специальных функций УЧПУ: Softkey СПЕЦИАЛЬНЫЕ УЧПУ ФУНК. нажать

ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ

▶ Выбор PLANE-функции: Softkey НАКЛОН ПЛОСКОСТИ ОБР нажать: УЧПУ указует на линейке программируемых клавишей находящиеся в распоряжении возможности дефиниции

RESET

▶ Выбор функции для сброса: Таким образом **PLANE**-функция внутренно сброшена, актуальные положения осей не изменяются

MOVE

▶ Определить, должно УЧПУ перемещать оси наклона на основное положение автоматически (**MOVE** или **TURN**) или нет (**STAY**), (смотри “Автоматическое установление: MOVE/TURN/ STAY (ввод объязательно требуется)” на странице 515)

END

▶ Окочить ввод: Нажать клавишу END

Функция **PLANE RESET** установливает активную **PLANE**-функцию – или активный цикл 19 - полностью в исходное положение (угол = 0 и функция неактивная). Многократная дефиниция не требуется.

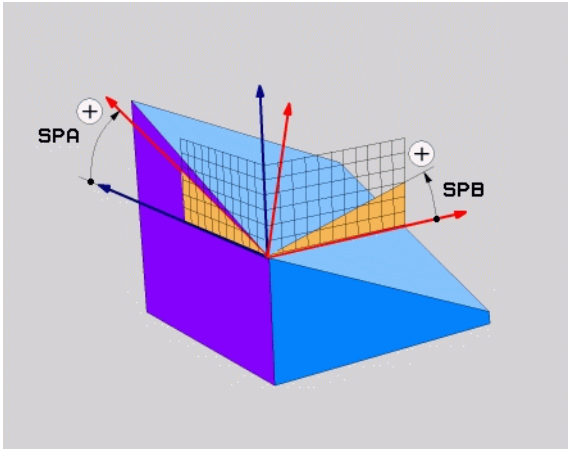
Пример: ЧУ-запись

```
25 PLANE RESET MOVE ABST50 F1000
```

9.2 Определение плоскости обработки через пространственный угол: PLANE SPATIAL

Применение

Пространственные углы определяют плоскость обработки через вплоть до трех **поворотов вокруг постоянной системы координат станка**. Последовательность вращений жестко установлена и осуществляется сначала вокруг оси A, потом вокруг оси B, дальше вокруг оси C (способ действия функции соответствует циклу 19, если данные цикла 19 были установлены на пространственный угол).



Обратите внимание перед программированием

Оператор должен определять всегда все три пространственных угла **SPA**, **SPB** und **SPC**, даже если один из углов составляет 0.

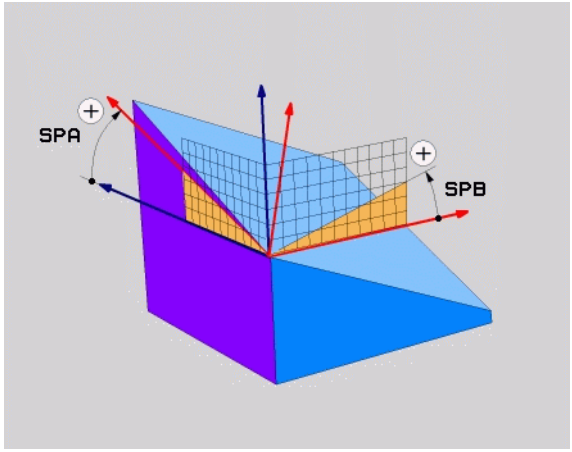
Описанная выше последовательность поворотов действует независимо от активной оси инструмента.

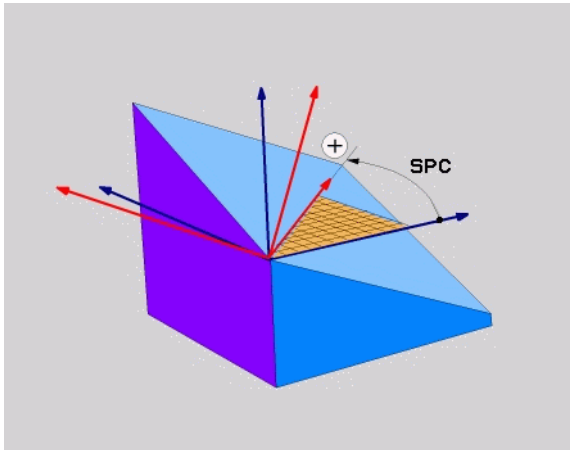
Описание параметров для поведения при позиционировании: Смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE”, странице 514.

Параметры ввода



- **Пространственный угол A?**: Угол поворота **SPA** вокруг постаянной оси станка X (смотри рисунок справа вверху) Пределы ввода от -359,9999° до +359,9999°
- **Пространственный угол B?**: Угол поворота **SPB** вокруг постаянной оси станка Y (смотри рисунок справа вверху) Пределы ввода от -359,9999° до +359,9999°
- **Пространственный угол C?**: Угол поворота **SPC** вокруг постаянной оси станка Z (смотри рисунок справа по середине). Пределы ввода от -359,9999° до +359,9999°
- Дальше с помощью свойств позиционирования (смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE” на странице 514)





Используемые сокращения

Сокращение	Значение
SPATIAL	Англ. **spatial** = пространственно
SPA	**spa**tial **A**: Вращение вокруг оси X
SPB	**spa**tial **B**: Вращение вокруг оси Y
SPC	**spa**tial **C**: Вращение вокруг оси Z

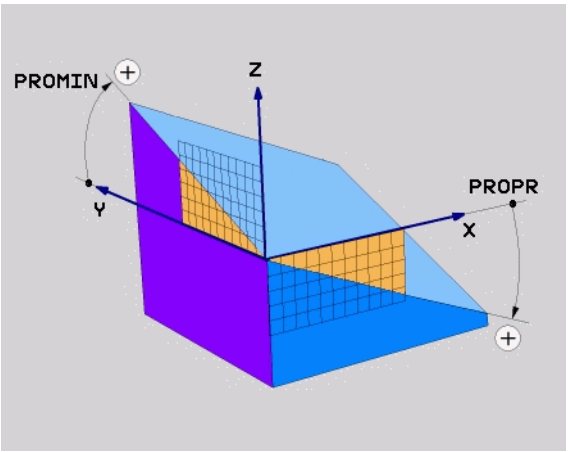
Пример: ЧУ-запись

```
5 PLANE SPATIAL SPA+27 SPB+0 SPC+45 .....
```

9.3 Определение плоскости обработки через проекционный угол: PLANE PROJECTED

Применение

Проекционные углы определяют плоскость обработки путем ввода двух углов, определяемых оператором через проекцию 1. плоскости координат (Z/X при оси инструментов Z) и 2. плоскости координат (Y/Z при оси инструментов Z) на дефинируемую плоскость обработки.



Обратите внимание перед программированием

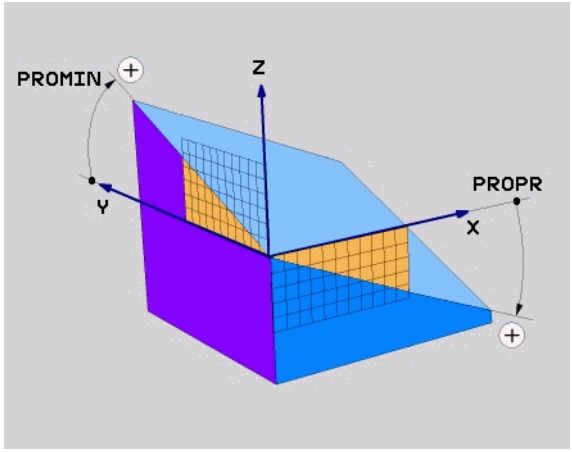
Проекционные углы можете использовать только тогда, если надо обрабатывать прямоугольный параллелепипед. В другом случае возникают искажения на обрабатываемой детали.

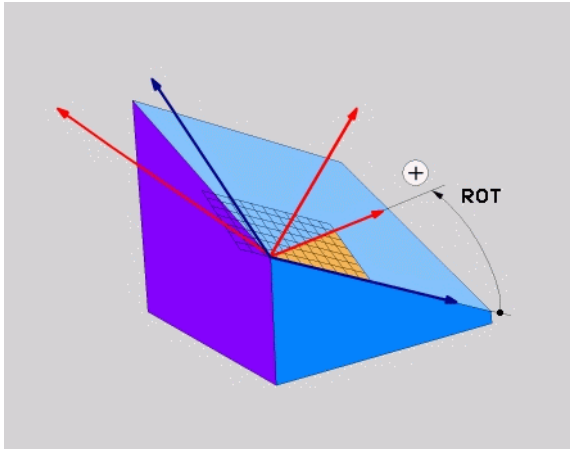
Описание параметров для поведения при позиционировании: Смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE”, странице 514.

Параметры ввода



- **Проек.-угол 1. плоскости координат?**: Проецированный угол наклоненной плоскости обработки на 1. плоскость координат постояноой системы координат станка (Z/X при оси инструментов Z,смотри рисунок справа вверху). Пределы ввода от -89.9999° до +89.9999°. 0°-ось это главная ось активной плоскости обработки (X при оси инструментов Z, положительное направление смотри рисунок справа вверху)
- **Проек.-угол 2. плоскости координат?**: Проецированный угол плоскости обработки на 2. плоскость координат постояноой системы координат станка (Y/Z при оси инструментов Z, смотри рисунок справа вверху). Пределы ввода от- 89.9999° до +89.9999°. 0°-ось это вспомогательная ось активной плоскости обработки (Y при оси инструментов Z)
- **ROT-угол наклон. плоскости?**: Поворот наклоненной системы координат вокруг наклоненной оси инструментов (соответствует по смыслу вращению с помощью цикла 10 ПОВОРОТ). С помощью угла вращения можно простым способом определить направление главной оси плоскости обработки (X при оси инструментов Z, Z при оси инструментов Y, смотри рисунок справа по середине) Пределы ввода от 0° до +360°
- Дальше с помощью свойств позиционирования (смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE” на странице 514)





Используемые сокращения

Сокращение	Значение
PROJECTED	Англ. **projected** = проецированный
PROPR	**pr**inciple plane: Главная плоскость
PROMIN	**min**or plane: Вспомогательная плоскость
PROROT	Англ. **rot**ation: Вращение

Пример: ЧУ-запись

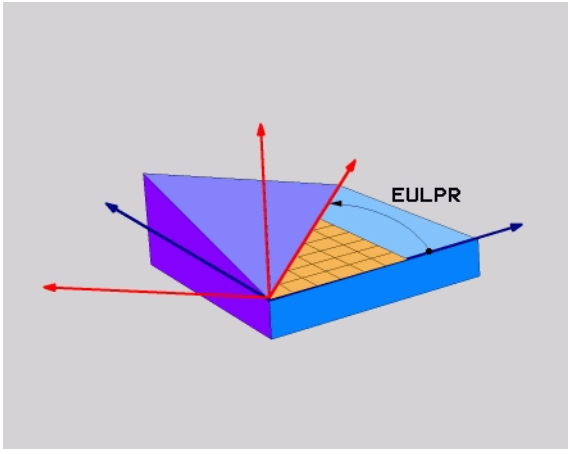
```
5 PLANE PROJECTED PROPR+24
PROMIN+24 PROROT+30 .....
```

9.4 Определение плоскости обработки через угол Эйлера: PLANE EULER

Применение

Углы Эйлера определяют плоскость обработки через вплоть до трех **поворотов вокруг наклоненной системы координат станка**. Три угла Эйлера были определены швейцарским математиком Эйлером. При применении в системе координат станка возникают следующие значения:

Угол прецесии **EULPR**	Поворот системы координат вокруг оси Z
Угол нутации **EULNU**	Поворот системы координат вокруг смещенной на угол прецесси оси X
Угол вращения **EULROT**	Поворот наклоненной плоскости обработки вокруг наклоненной оси Z



Обратите внимание перед программированием

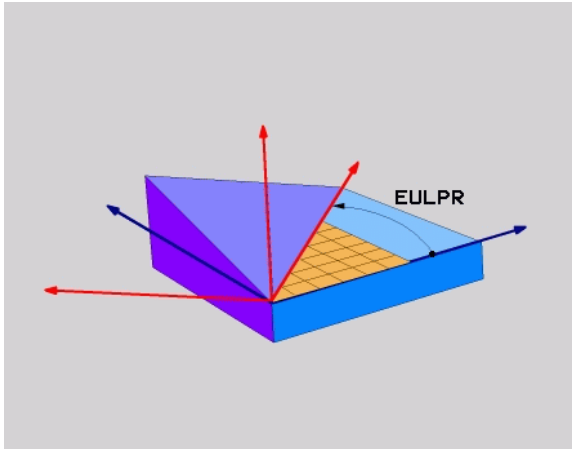
Описанная выше последовательность поворотов действует независимо от активной оси инструмента.

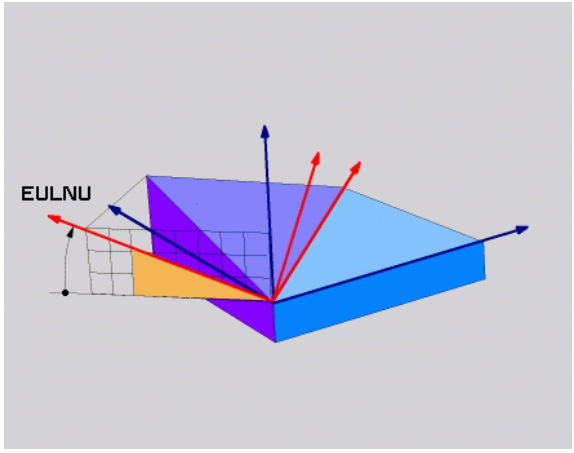
Описание параметров для поведения при позиционировании: Смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE”, странице 514.

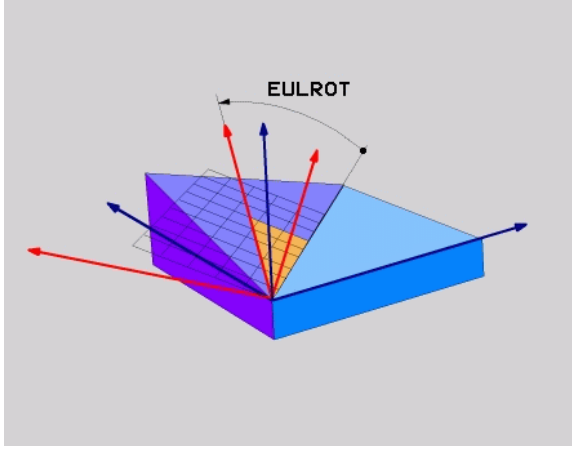
Параметры ввода



- **Угол повор. Главная плоскость координат?**: Угол поворота **EULPR** вокруг оси Z (смотри рисунок справа вверху). Обратите внимание:
  - Пределы ввода это -180,0000° до 180,0000°
  - 0°-ось это ось X
- **Угол наклона оси инструментов?**: Угол наклона **EULNUT** системы координат вокруг смещенной на угол прецесии оси X (смотри рисунок справа по середине). Обратите внимание:
  - Пределы ввода это 0° до 180,0000°
  - 0°-ось это ось Z
- **ROT-угол наклон. плоскости?**: Поворот **EULROT** наклоненной системы координат вокруг наклоненной оси Z (соответствует по смыслу вращению с помощью цикла 10 ПОВОРОТ). С помощью угла вращения можете простым способом определить направление оси X на наклоненной плоскости обработки (смотри рисунок справа внизу). Обратите внимание:
  - Пределы ввода это 0° до 360,0000°
  - 0°-ось это ось X
- Дальше с помощью свойств позиционирования (смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE” на странице 514)







ЧУ-запись

```
5 PLANE EULER EULPR45 EULNU20 EULROT22 .....
```

Используемые сокращения

Сокращение	Значение
ЭЙЛЕР	Швейцарский математик, определивший так называемые углы Эйлера
EULPR	**Уг**ол прецесии: Угол, описывающий поворот системы координат вокруг оси Z
EULNU	**Уг**ол нутации: Угол, описывающий поворот системы координат вокруг смещенной на угол прецесси оси X
EULROT	**Уг**ол ротации: Угол, описывающий поворот наклоненной системы координат вокруг наклоненной оси Z

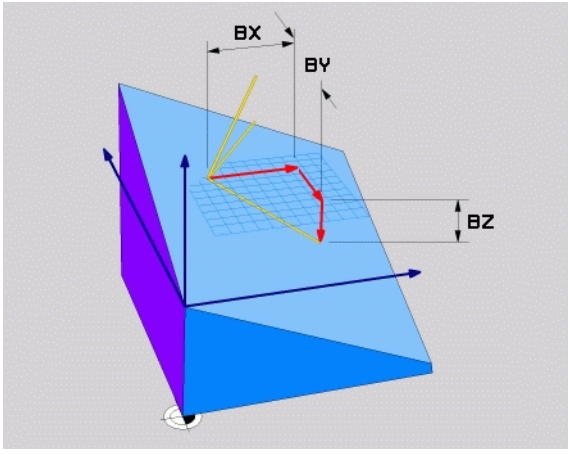
9.5 Определение плоскости обработки через два вектора: PLANE VECTOR

Применение

Дефиницию плоскости обработки через **два вектора** можете использовать тогда, если Ваша САПР-система может рассчитать базисный вектор и вектор нормали наклоненной плоскости обработки. Многократная нормированная дефиниция не требуется. УЧПУ расчитывает нормирование внутреннее, так что можно ввести значения от -99.999999 до +99.999999.

Требуемый для определения плоскости обработки базисный вектор определен с помощью трех компонентов **BX**, **BY** и **BZ** (смотри рисунок справа вверху). Вектор нормали определяется компонентами **NX**, **NY** и **NZ**

Базисный вектор определяет направление оси X на наклоненной плоскости обработки, вектор нормали определяет направление плоскости обработки и лежит перпендикулярно.



Обратите внимание перед программированием

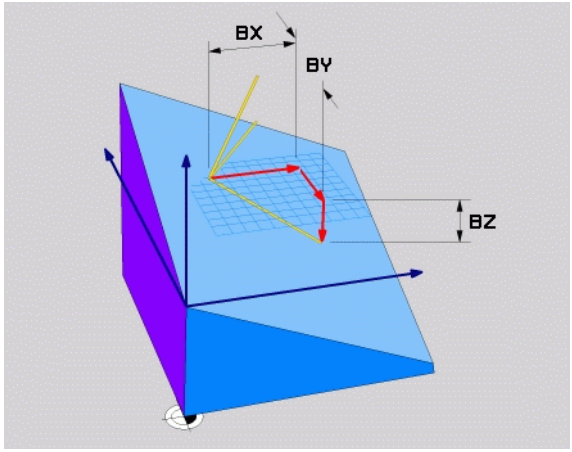
УЧПУ расчитывает внутреннее нормированные векторы из введенных значений.

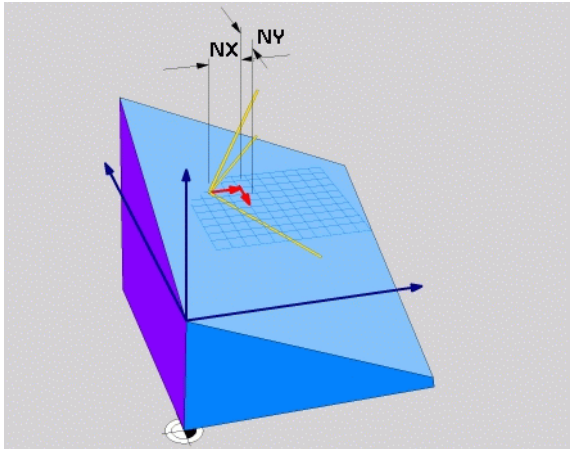
Описание параметров для поведения при позиционировании: Смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE”, странице 514.

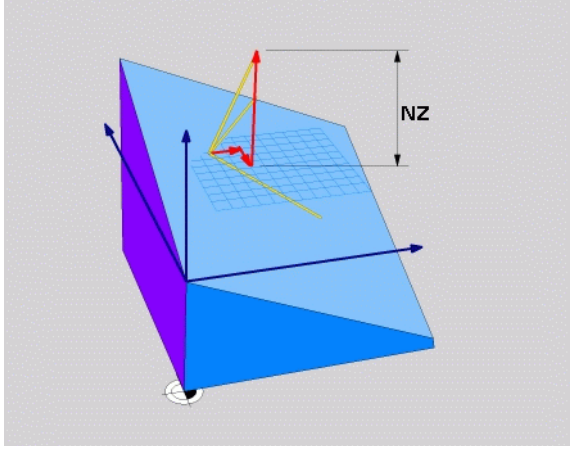
Параметры ввода



- **X-компонент базисного вектора?**: X-компонент **BX** базисного вектора B (смотри рисунок справа вверху). Пределы ввода: -99,9999999 до +99,9999999
- **Y-компонент базисного вектора?**: Y-компонент **BY** базисного вектора B (смотри рисунок справа вверху). Пределы ввода: -99,9999999 до +99,9999999
- **Z-компонент базисного вектора?**: Z-компонент **BZ** базисного вектора B (смотри рисунок справа вверху). Пределы ввода: -99,9999999 до +99,9999999
- **X-компонент вектора нормали?**: X-компонент **NX** базисного вектора N (смотри рисунок справа по середине). Пределы ввода: -99,9999999 до +99,9999999
- **Y-компонент вектора нормали?**: Y-компонент **NY** базисного вектора N (смотри рисунок справа по середине). Пределы ввода: -99,9999999 до +99,9999999
- **Z-компонент вектора нормали?**: Z-компонент **NZ** базисного вектора N (смотри рисунок справа внизу). Пределы ввода: -99,9999999 до +99,9999999
- Дальше с помощью свойств позиционирования (смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE” на странице 514)







ЧУ-запись

```
5 PLANE VECTOR BX0.8 BY-0.4 BZ-
0.4472 NX0.2 NY0.2 NZ0.9592 .....
```

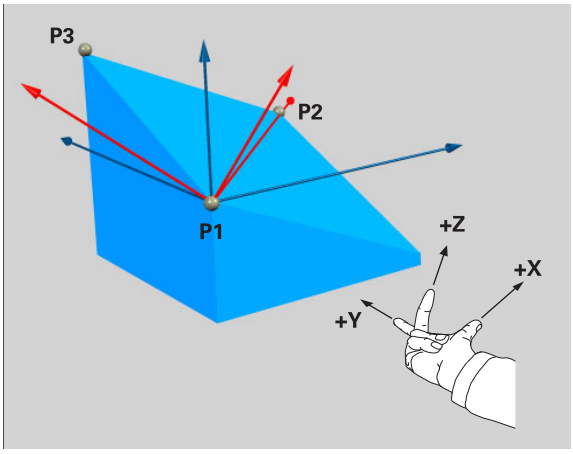
Используемые сокращения

Сокращение	Значение
VECTOR	В английском языку vector = вектор
BX, BY, BZ	**B**азисный вектор: **X**-, **Y**- и **Z**-компоненты
NX, NY, NZ	**N**ормаль вектора: **X**-, **Y**- и **Z**-компоненты

9.6 Определение плоскости обработки с помощью трех точек: PLANE POINTS

Применение

Плоскость обработки определяется однозначно указанием **трех произвольных точек P1 до P3 этой плоскости**. Эта возможность реализуется в функции **PLANE POINTS**.



Обратите внимание перед программированием

Соединение от точки 1 до точки 2 определяет направление наклоненной главной оси ((X при оси инструментов Z).

Направление наклоненной оси инструментов определяете через положение 3. точки в отнесении к линии соединяющей точку 1 и точку 2. С помощью правила правой руки (палец = X-ось, указательный палец = Y-ось, средний палец = Z-ось, смотри рисунок справа вверху), действует: Палец (X-ось) указует от точки 1 к точке 2, указательный палец (Y-ось) указует параллельно к наклоненной оси Y в направлении точки 3. Потом средний палец указует в направлении наклоненной оси инструментов.

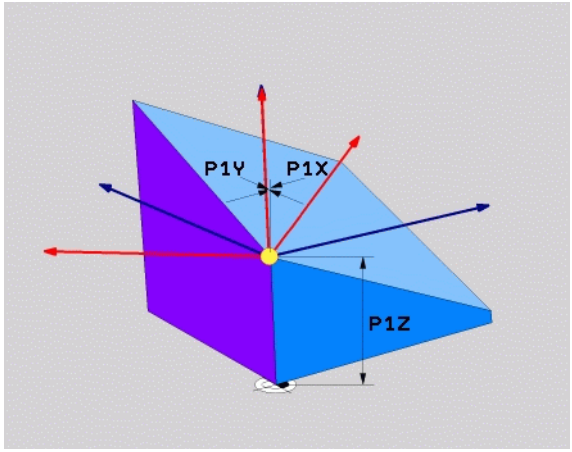
Эти три точки определяют наклон плоскости. Положение активной нулевой точки не изменяется УЧПУ.

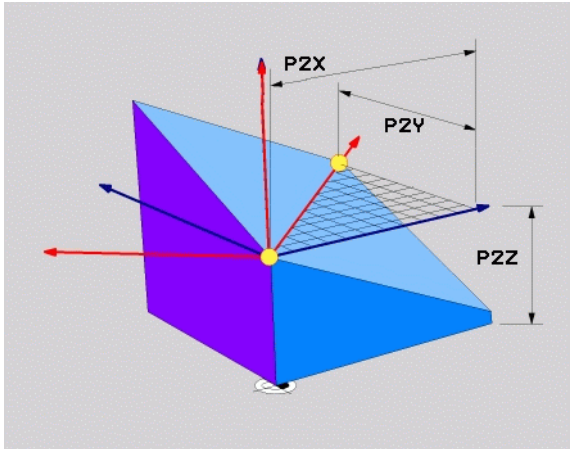
Описание параметров для поведения при позиционировании: Смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE”, странице 514.

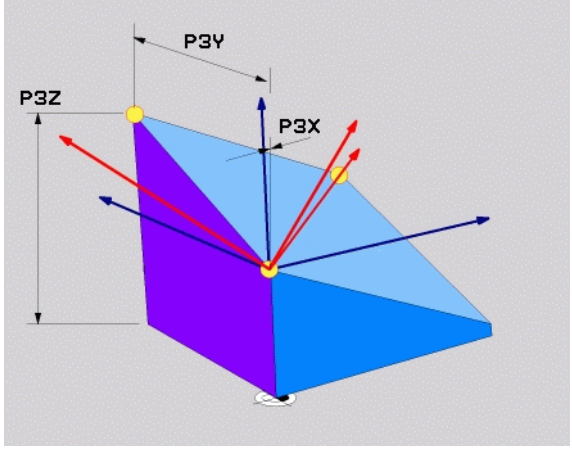
Параметры ввода



- **X-координата 1. точки плоскости?**: X-координата **P1X** 1. точки плоскости (смотри рисунок справа вверху)
- **Y-координата 1. точки плоскости?**: Y-координата **P1Y** 1. точки плоскости (смотри рисунок справа вверху)
- **Z-координата 1. точки плоскости?**: Z-координата **P1Z** 1. точки плоскости (смотри рисунок справа вверху)
- **X-координата 2. точки плоскости?**: X-координата **P2X** 2. точки плоскости (смотри рисунок справа по середине)
- **Y-координата 2. точки плоскости?**: Y-координата **P2Y** 2. точки плоскости (смотри рисунок справа по середине)
- **Z-координата 2. точки плоскости?**: Z-координата **P2Z** 2. точки плоскости (смотри рисунок справа по середине)
- **X-координата 3. точки плоскости?**: X-координата **P3X** 3. точки плоскости (смотри рисунок справа внизу)
- **Y-координата 3. точки плоскости?**: Y-координата **P3Y** 3. точки плоскости (смотри рисунок справа внизу)
- **Z-координата 3. точки плоскости?**: Z-координата **P3Z** 3. точки плоскости (смотри рисунок справа внизу)
- Дальше с помощью свойств позиционирования (смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE” на странице 514)







ЧУ-запись

```
5 PLANE POINTS P1X+0 P1Y+0 P1Z+20 P2X+30 P2Y+31
P2Z+20 P3X+0 P3Y+41 P3Z+32.5 .....
```

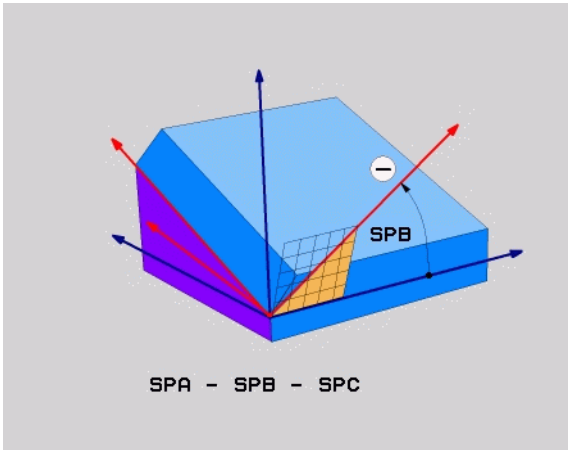
Используемые сокращения

Сокращение	Значение
POINTS	Из английского языка **points** = точки

9.7 Определение плоскости обработки через отдельный, инкрементальный пространственный угол. PLANE RELATIVE

Применение

Инкрементальный пространственный угол используем тогда, если ужу активная наклоненная плоскость обработки через **дальший поворот** должна быть наклонена. Пример: изготовление 45° фаски на наклоненной плоскости.





Обратите внимание перед программированием

Определенный угол действует всегда в отнесении к активной плоскости обработки, независимо от того с помощью которой функции эго активировали.

Оператор может программировать произвольно много **PLANE RELATIVE**-функций друг за другом.

Если хотите обратно на плоскость обработки, которой до **PLANE RELATIVE** функции была активной, тогда дефинируете **PLANE RELATIVE** с тем же самым углом, но с противоположным знаком числа.

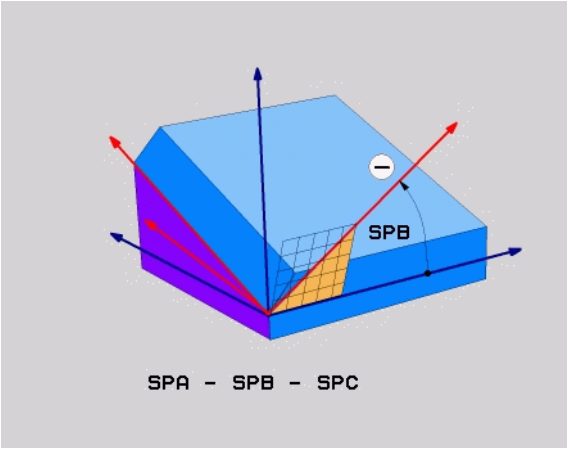
Если используету **PLANE RELATIVE** на ненаклоненной плоскости обработки, тогда поворочиваете ненаклоненную плоскость просто на определенный в **PLANE**-функции пространственный угол.

Описание параметров для поведения при позиционировании: Смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE”, странице 514.

Параметры ввода



- **Инкрементальный угол ?**: пространственный угол, на который активная плоскость обработки дальше наклоняется (смотри рисунок справа вверху). Выбор оси, вокруг которой следует наклонять с помощью программируемой клавиши. Пределы ввода: -359 9999° до +359 9999°
- Дальше с помощью свойств позиционирования (смотри “Определить поведение при позиционировании функции PLANE” на странице 514)



Пример: ЧУ-запись

```
5 PLANE RELATIV SPB-45 .....
```

Используемые сокращения

Сокращение	Значение
RELATIV	Из английского языка **relative** = относящийся к

9.8 Определить поведение при позиционировании функции PLANE

Обзор

Независимо от того, которую функцию PLANE используете для определения наклоненной плоскости обработки, в распоряжении находятся следующие функции для поведения при позиционировании:

- Автоматическое установление
- Выбор альтернативных возможностей наклонения
- Выбор вида преобразования

Автоматическое установление: MOVE/TURN/STAY (ввод объязательно требуется)

После ввода всех параметров для дефиниции плоскости, надо определить, как оси вращения устанавливаются на рассчитанные значения оси:

MOVE

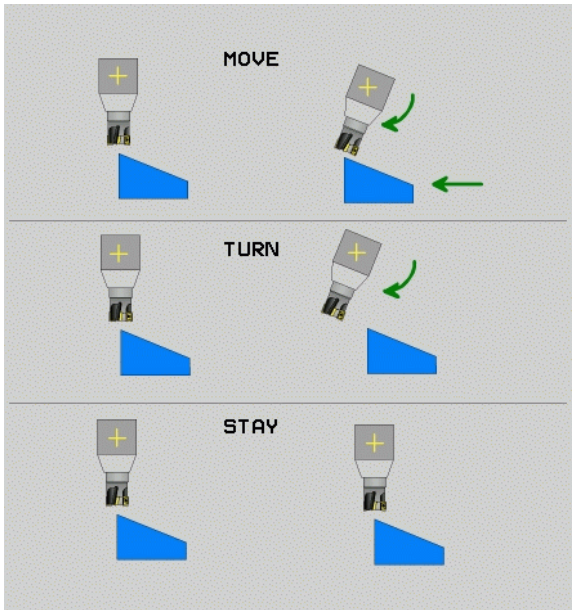
- Функция PLANE должна автоматически наклонять оси вращения на расчитанные значения оси, при чем не изменяется относительная позиция между деталью и инструментом. УЧПУ выполняет выравнивающее движение на линейных осях

STAY

- Функция PLANE должна автоматически привести оси вращения на расчитанные значения, при чем позиционируются только оси вращения. УЧПУ **не выполняет** выравнивающего движения на линейных осях

TURN

- Оператор установливает оси поворота в следующем отдельном блоке позиционирования

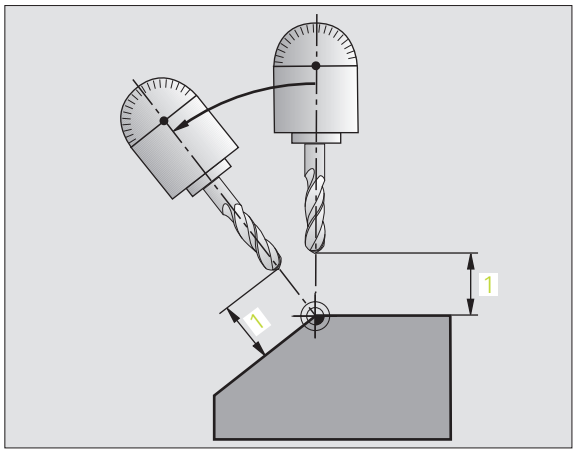


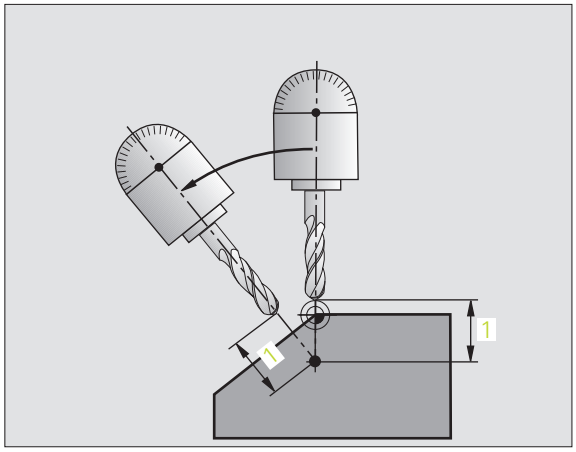
Если оператор избрал опцию **MOVE** (**PLANE**-функция должна автоматически выполнять выравнивающее движение), следует еще дефинировать еще два следующих параметра **расстояние точки вращения от вершины инстр.** и **подача? F=**. Если оператор выбрал опцию **TURN** (**PLANE**-функция должна установливать автоматически без выравнивающего движения), следует дефинировать следующий параметр **подача? F=** .

- **Расстояние точки поворота от вершины ИНС** (инкрементно): УЧПУ устанавливает инструмент (стол) на величину вершины инструмента. Через параметр **PACCT** перемещаете точку поворота движения установления по отношении к актуальной позиции вершины инструмента.

Обратите внимание!

- Если инструмент находится перед установлением на заданном расстоянии от обрабатываемой детали, то инструмент находится также после установления относительно смотря на той же самой позиции (смотри рисунок справа по середине, 1 = PACCT)
- Если инструмент находится перед установлением на заданном расстоянии от обрабатываемой детали, то инструмент находится также после установления относительно смотря на смещенной позиции (смотри рисунок справа внизу, 1 = PACCT)





- **Подача? F=**: Скорость по траектории, с которой инструмент должен установливаться

Оси вращения установливать в отдельном блоке

Если хотите установливать оси вращения в отдельном блоке позиционирования (опция **STAY** избрана) Вам следует:



Так предпозиционировать инструмент, чтобы при установлении не произошло столкновение инструмента и загатовки (зажиного приспособления).

- Произвольную **PLANE**-функцию выбрать, автоматическое установление с помощью **STAY** определить При отработке УЧПУ рассчитывает значения положения имеющихся на станке осей поворота и записывает эти в системных параметрах Q120 (A-ось), Q121 (B-ось) и Q122 (C-ось)
- Определение блока позиционирования с помощью рассчитанных УЧПУ угловых значений

ЧУ-записи в качестве примера: Установить C-поворотный стол и A-наклонный стол на пространственный угол B+45°.

...	
12 L Z+250 R0 FMAX	Позиционировать на безопасную высоту
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 STAY	Определить и активировать функцию PLANE
14 L A+Q120 C+Q122 F2000	Позиционировать ось поворота с помощью рассчитанных УЧПУ значений
...	Определить обработку на наклоненной плоскости

Выбор альтернативных возможностей наклона: SEQ +/– (ввод опционально)

На основании определенного оператором положения плоскости обработки УЧПУ должно рассчитать положение имеющихся на станке осей поворота. Как правило появляются всегда две возможности решения.

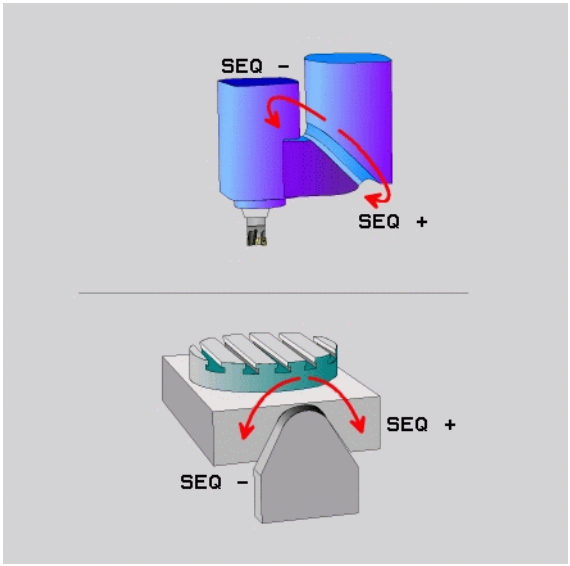
Через переключатель **SEQ** установливаете, которую возможность решения УЧПУ должно использовать:

- **SEQ+** так позиционирует главную ось, что она принимает положительный угол. Главная ось это 2. ось вращения исходя из стола или 1. ось вращения исходя из инструмента (в зависимости от конфигурации станка, смотри также рисунок справа вверху)
- **SEQ+** так позиционирует главную ось, что она принимает отрицательный угол.

Если избранное Вами **SEQ** решение не лежит в диапазоне перемещения станка, то УЧПУ выдает сообщение об ошибках **Угол не разрешается** .

Если оператор не определяет **SEQ**, то УЧПУ рассчитывает решение следующим образом:

1. УЧПУ проверяет сначала, лежат ли возможности решения в диапазоне перемещения осей поворота
2. Если это имеет место, УЧПУ выбирает решение, достигаемое по коротчейшему пути.
3. Если только одно решение лежит в диапазоне перемещения, то УЧПУ использует это решение
4. Если в диапазоне перемещения нет решения, то УЧПУ выдает сообщение об ошибках **Угол не разрешается** aus



Примеры для станка с C-поворотным столом и A-наклонным столом. Программируемая функция:
PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0

Конечный выключатель	Позиция старта	SEQ	Результат установления осей
Без	A+0, C+0	не прогр.	A+45, C+90
Без	A+0, C+0	+	A+45, C+90
Без	A+0, C+0	–	A–45, C–90
Без	A+0, C–105	не прогр.	A–45, C–90
Без	A+0, C–105	+	A+45, C+90
Без	A+0, C–105	–	A–45, C–90
–90 < A < +10	A+0, C+0	не прогр.	A–45, C–90
–90 < A < +10	A+0, C+0	+	Сообщение об ошибках
Без	A+0, C–135	+	A+45, C+90

Выбор вида трансформации (ввод опционально)

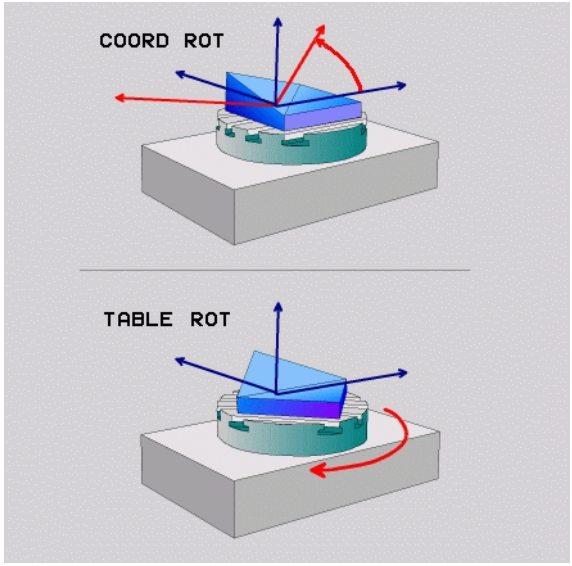
Для станков с поворотным С-столом, находится в распоряжении функция, с помощью которой можете определить вид трансформации:



- **COORD ROT** определяет, что функция PLANE должна поворочивать систему координат на дефинированный угол. Поворотный стол не перемещается, компенсация вращения выполняется арифметически



- **TABLE ROT** определяет, что функция PLANE должна поворочивать стол на дефинированный угол наклона. Компенсайия выполняется путем поворота обрабатываемой детали

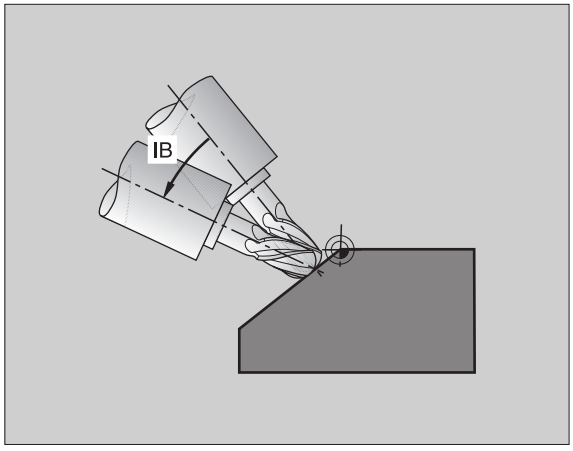


9.9 Фрезерование на наклоненной плоскости

Функция

В соединении с новой **PLANE**-функциями и M128 можете при наклоненной плоскости обработки **фрезеровать с помощью наклоняемого инструмента**. Для этого у Вас находятся в распоряжении две возможности дефиниции:

- Фрезерование под наклоном путем инкрементного перемещения оси вращения
- Фрезерование под наклоном через векторы нормали



Фрезерование с помощью наклоненного инструмента при наклоненной плоскости обработки осуществляется только с помощью радиусных фрез.

В случае 45°-поворотных головок/поворотных столов можете определить угол опрокидывания в качестве пространственного угла. Используйте для этого **FUNCTION TCPM** (смотри “FUNCTION TCPM (ПО-опция 2)” на странице 522).

Фрезерование под наклоном путем инкрементного перемещения оси вращения

- Свободный ход инструмента
- M128 активировать
- Определить произвольную PLANE-функцию, учитывать поведение при позиционировании
- Через L-блок инкрементно переместить желаемый угол наклона на соответственной оси

ЧУ-записи в качестве примера:

...	
12 L Z+50 R0 FMAX M128	Позиционировать на безопасную высоту, активировать M128
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB-45 SPC+0 MOVE ABST50 F1000	Определить и активировать функцию PLANE
14 L IB-17 F1000	Настройка угла наклона
...	Определить обработку на наклоненной плоскости

Фрезерование под наклоном через векторы нормали

В LN-блоке может дефинироваться только один вектор направления, через который определяется угол наклона (вектор нормали **NX**, **NY**, **NZ** или вектор направления инструмента **TX**, **TY**, **TZ**).

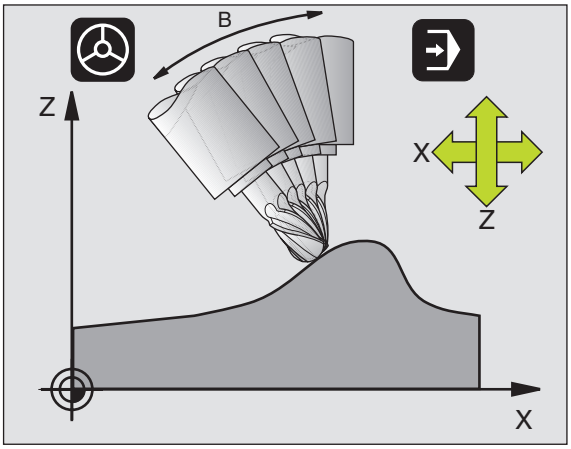
- Свободный ход инструмента
- M128 активировать
- Определить произвольную PLANE-функцию, учитывать поведение при позиционировании
- Отработка программы с LN-блоками, в которых направление инструмента определено через вектор

ЧУ-записи в качестве примера:

...	
12 L Z+50 R0 FMAX M128	Позиционировать на безопасную высоту, активировать M128
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 MOVE ABST50 F1000	Определить и активировать функцию PLANE
14 LN X+31.737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,3 NY+0 NZ+0,9539 F1000 M3	Настройка угла наклона через вектор нормали
...	Определить обработку на наклоненной плоскости

9.10 FUNCTION TCPM (ПО-опция 2)

Функция



Геометрия станка должна быть определена производителем станков в параметрах станка или в таблицах кинематики.

В случае осей наклона с торцовыми зубьями:

Изменить положение оси наклона, лишь после выхода инструмента из материала. Иначе могут возникнуть повреждения контура при выходе из зубчатого зацепления.

До позиционирований с **M91** или **M92** и до **TOOL CALL**: **FUNCTION TCPM** восстановить.

Для избежания повреждений контура можете с **FUNCTION TCPM** использовать только радиусную фрезу.

Длина инструмента должна относиться к центру головки радиусной фрезы.

Если function tcpm является активной, УЧПУ указует в индикации статуса символ .

FUNCTION TCPM является усовершенствованным вариантом функции **M128**, с помощью которой можете определять поведение УЧПУ при позиционировании осей вращения. Противоположно к **M128** можете в случает **FUNCTION TCPM** самостоятельно дефинировать способ действия разных функций:

- Способ действия программированной подачи: **F TCP** / **F CONT**
- Интерпретация программированных в программе ЧУ координат осей вращения: **AXIS POS** / **AXIS SPAT**
- Вид интерполяции между позицией старта и конечной позицией: **PATHCTRL AXIS** / **PATHCTRL VECTOR**

FUNCTION TCPM дефинировать

SPEC FCT

▶ Указать линейку программируемых клавиш со специальными функциями

FUNCTION

▶ Выбор функции FUNCTION TCPM

Способ действия программированной подачи

Для дефинирования способа действия программированной подачи УЧПУ предоставляет две функции в распоряжение:

F TCP

- **F TCP** определяет, что программированная подача интерпретируется в качестве действительной относительной скорости между вершиной инструмента (**t**ool **c**enter **p**oint) и обрабатываемой деталью

F CONTOUR

- **F CONT** определяет, что программированная подача интерпретируется в качестве подачи по контуру программированных в данной записи ЧУ осей

ЧУ-записи в качестве примера:

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP ...	Подача относится к вершине инструмента
14 FUNCTION TCPM F CONT ...	Подача интерпретируется в качестве подачи по контуру
...	

Интерпретация программированных координат осей вращения

Станки с 45°-поворотными головками или 45°-поворотными столами не располагали до сих пор возможностью, настройки угла опрокидывания или ориентации инструмента по отношении к активной в данный момент системе координат (пространственный угол) простым способом. Эта функция могла реализоваться только путем генерированных внешне программ с векторами нормали поверхности (LN-записи).

УЧПУ предоставляет следующую функцию в распоряжение:

AXIS POSITION

- **AXIS POS** определяет, что УЧПУ интерпретирует программированные координаты осей вращения в качестве заданной позиции данной оси

AXIS SPATIAL

- **AXIS SPAT** определяет, что УЧПУ интерпретирует программированные координаты осей вращения в качестве пространственного угла



AXIS POS следует использовать только тогда, если станок оснащен прямоугольными осями поворота. В случае 45°-поворотных головок/поворотных столов **AXIS POS** ведет иногда к ошибочным положениям осей.

AXIS SPAT: Записанные в блоке позиционирования координаты осей вращения это пространственные углы, относящиеся к активной в данный момент (даже наклоненной) системе координат (инкрементные пространственные углы).

После включения **FUNCTION TCPM** в соединении с **AXIS SPAT**, оператор должен в первой записи перемещения программировать принципиально все три пространственных угла в дефиниции угла опрокидывания. Это действительно даже тогда, если несколько пространственных углов является 0°.

ЧУ-записи в качестве примера:

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS ...	Координаты осей вращения являются углами осей
...	
18 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT ...	Координаты осей вращения являются пространственными углами
20 L A+0 B+45 C+0 F MAX	Установка ориентации инструмента на B+45 градусов (пространственный угол). Пространственный угол A и C дефинировать с 0
...	

Вид интерполяции между позицией старта и конечной позицией

Для дефиниции вида интерполяции между позицией старта и конечной позицией УЧПУ предоставляет две функции в распоряжение:

PATH CONTROL AXIS

- **PATHCTRL AXIS** определяет, что вершина инструмента перемещается между позицией старта и конечной позицией данной записи ЧУ по прямой (**Face Milling**). Направление оси инструмента на позиции старта и конечной позиции соответствует программированным значениям, объем инструмента не описывает однако дефинированной траектории между позицией старта и конечной позицией. Поверхность, возникающая путем фрезерования объемом инструмента (**Peripheral Milling**), зависит от геометрии станка

PATH CONTROL VECTOR

- **PATHCTRL VECTOR** определяет, что вершина инструмента перемещается между позицией старта и конечной позицией данной ЧУ-записи по прямой и что также направлениеоси инструментов между этими позициями так интерпретируетс, что при обработке на объеме инструментв возникает плоскость (**Peripheral Milling**)

При PATHCTRL VECTOR следует учитывать:

Произвольно определяемая ориентация инструмента достигается как правило путем двух разных положений осей наклона. УЧПУ использует решение, достигаемое по коротчейшему пути – исходя от актуальной позиции. Поэтому в программах с 5-осями может появится ситуация, что УЧПУ подводит к конечным позициям на осях поворота, которые вообще не программировались.

Для достижения по возможности постоянного многоосевого движения, следует цикл 32 дефинировать с **допуском для осей вращения** в программе (смотри “ДОПУСК (цикл 32, опция ПО 2)” на странице 494). Допуск осей вращения должен составлять приблизительно ту же величину как и допуск дефинированного в цикле 32 отклонения траектории. Чем больше дефинированный допуск для осей вращения, тем больше отклонения контура при Peripheral Milling.

ЧУ-записи в качестве примера:

…	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT PATHCTRL AXIS	Вершина инструмента перемещается по прямой
14 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS PATHCTRL VECTOR	Вершина инструмента и вектор направления инструмента перемещаются на одной плоскости
…	

FUNCTION TCPM установить в исходное положение

RESET TCPM

▶ **FUNCTION RESET TCPM** использовать, если хотите устновить в исходное положение в пределах программы

ЧУ-предложение в качестве примера

...	
25 FUNCTION RESET TCPM	FUNCTION TCPM установить в исходное положение
...	



УЧПУ установливает **FUNCTION TCPM** автоматически в исходное положение, если выбираете в режиме работы прогона программмы новую программу.

Оператор может **FUNCTION TCPM** только тогда установливать в исходное положение, если **PLANE**-функция не является активной. При необходимости **PLANE RESET** перед **FUNCTION RESET TCPM** выполнить.

9.11 Генерирование обратной программы

Функция

С помощью этой функции УЧПУ можете реверсировать направление обработки контура.



Учтите, что УЧПУ требует многократно больше свободной памяти на жестком диске, чем величина файла конвертируемой программы.



▶ Выбирать программу, в которой хотите реверсировать направление обработки



▶ Переключать линейку Softkey, пока появиться Softkey ПРОГРАММУ КОНВЕРТИРОВАТЬ



▶ Избрать линейку программируемых клавиш для конвертирования программ



▶ Генерирование прямой и обратной программы



Имя файла генерированного УЧПУ нового обратного файла состоит из старого названия файла с дополнением **_rev**. Пример:

- Имя файла программы, которой направление обработки следует реверсировать: **CONT1.H**
- Имя файла генерированной УЧПУ обратной программы: **CONT1_rev.h**

Для генерирования обратной программы УЧПУ должно генерировать линейную программу прямого хода, значит генерировать программу, в которой все элементы контура расшифрованы Эта программа также отрабатываемаяы и имеет дополнение имени файла **_fwd.h**.

Условия для конвертируемой программы

УЧПУ реверсирует последовательность всех выступающих в программе **блоков перемещения**. Следующие функции не переписываются в **обратную программу** :

- Дефиниция загатовки
- Вызовы инструмента
- Циклы пересчета координат
- Циклы обработки и контактирования
- Вызовы циклов **CYCL CALL**, **CYCL CALL PAT**, **CYCL CALL POS**
- Дополнительные функции **M**

Фирма HEIDENHAIN рекомендует конвертировать только такие программы, которые содержат исключительно описание контура. Разрешаются все программированные в УЧПУ функции траектории, включая записи СК. **RND**- и **CHF**-записи УЧПУ так смещает, что они отрабатываются в правильном месте на контуре.

Также коррекцию радиуса УЧПУ расчитывает соответственно в другом направлении.



Если программа содержит функции подвода и отвода (**APPR**/**DEP**/**RND**), то проверять обратную программу с помощью графики программирования. С случае определенных геометрических условий могут возникать ошибочные конутры.

Пример применения

Контур **CONT1.H** должен фрезероваться несколькими подводами. Для этого генерировался с помощью УЧПУ прямой файл **CONT1_fwd.h** и обратный файл **CONT1_rev.h**.

ЧУ-блоки

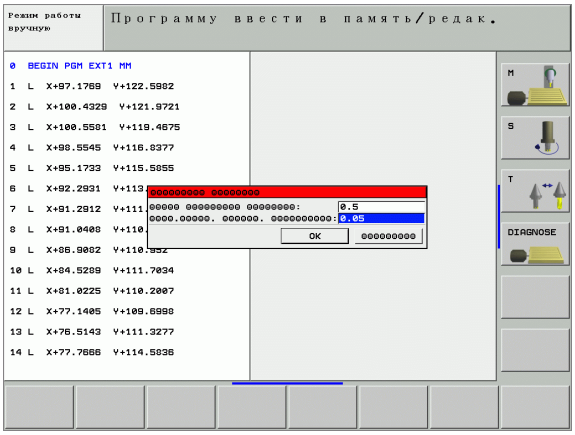
...	
5 TOOL CALL 12 Z S6000	Вызов инструмента
6 L Z+100 R0 FMAX	Выход из материала на оси инструментов
7 L X-15 Y-15 R0 F MAX M3	Предпозиционирование на плоскости, включение шпинделя
8 L Z+0 R0 F MAX	Подвод к точке старта на оси инструментов
9 LBL 1	Установить метку
10 L IZ-2.5 F1000	Инкерментный подвод на глубину
11 CALL PGM CONT1_FWD.H	**Вызов прямой программы**
12 L IZ-2.5 F1000	Инкерментный подвод на глубину
13 CALL PGM CONT1_REV.H	**Вызов обратной программы**
14 CALL LBL 1 REP3	Часть программы с записи 9 повторить три раза
15 L Z+100 R0 F MAX M2	Выход из материала, конец программы

9.12 Фильтрование контуров (FCL 2-функция)

Функция

С помощью этой функции УЧПУ можете фильтровать контуры, созданные во внешних системах программирования. Фильтр выглаживает контур и способствует таким образом более быстрой и безтолчковой обработке.

Исходя из оригинальной программы УЧПУ создает – после ввода настройки фильтра оператором – отдельную программу со сфильтрованным контуром.



PGM MGT

▶ Выбирать программу, которую следует фильтровать

▷

▶ Переключать линейку Softkey, пока появиться Softkey ПРОГРАММУ КОНВЕРТИРОВАТЬ

ПРЕОБРАЗ. ПРОГРАММЫ

▶ Избрать линейку программируемых клавиш для конвертирования программ

КОНВЕРТ.

▶ Выбор функции фильтра: УЧПУ указует перекрывающее окно для дефинирования настройки фильтра

▶ Длину диапазона фильтра в мм (программа в дюймах: дюймы) ввести. Диапазон фильтра дефинирует, исходя из соответственной наблюдаемой точки, действительную длину на контуре (перед и за точкой), в пределах которой УЧПУ должно фильтровать точки, нажимая клавишу ENT подтвердить

▶ Максимальное разрешаемое отклонение траектории в мм (программа в дюймах: дюймы) ввести. Значение допуска, на которое сфильтрованный контур может отклняться от исходного контура, нажимая клавишу ENT подтвердить

Ново созданный файл может, в зависимости от настройки фильтра, содержать на много больше точек (кадров прямых), чем исходный файл.

Максимально допускаемое отклонение траектории не должно превышать действительного расстояния точек, иначе УЧПУ слишком сильно оптимизирует линейно контур.

Имя генерированного УЧПУ нового файла состоит из старого названия файла с дополнением **_flt**. Пример:

- Имя файла программы, которой направление обработки следует реверсировать: **CONT1.H**
- Имя файла генерированной УЧПУ сфильтрованной программы: **CONT1_flt.h**



10

Программирование: подпрограммы и повторения части программы

10.1 Обозначение подпрограмм и повторений части программы

Один раз программированные шаги обработки можете с помощью подпрограмм и повторений части программы повторно выполнять.

Label/метка

Подпрограммы и повторения части программы начинаются в программе обработки меткой LBL, сокращением слова LABEL (англ. для метка, обозначение).

LABEL получают номер от 1 и 999 или дефинированное оператором имя. Каждый номер метки или название метки можете распределить в программе только один раз с LABEL SET. Количество вводимых имен меток ограничено только внутренней памятью.



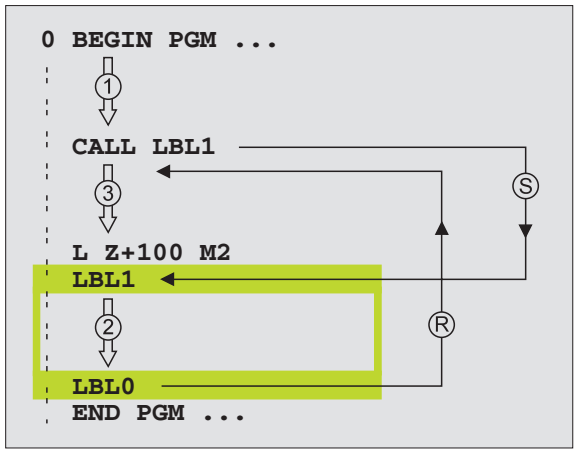
Если распределяете многократно LABEL-номер или имя метки, УЧПУ выдаёт при окончании LBL SET-записи сообщение об ошибках. В случае очень длинных программ можете через MP7229 ограничить проверку на вводимое количество предложений.

LABEL 0 (LBL 0) обозначает конец подпрограммы и может использоваться довольно часто.

10.2 Подпрограммы

Способ работы

1. УЧПУ выполняет программу обработки до вызова подпрограммы CALL LBL
2. С этого места УЧПУ отрабатывает вызванную подпрограмму до конца подпрограммы LBL 0
3. Затем УЧПУ продолжает программу обработки с этого предложения, которое последует вызову подпрограммы CALL LBL



Подсказки для программирования

- Главная программа может содержать вплоть до 254 подпрограмм
- Можете вызывать подпрограммы в любой последовательности, довольно часто
- Подпрограмма не может сама вызываться
- Программировать подпрограммы к концу главной программы (за предложением с M2 или M30)
- Если подпрограммы стоят в программе обработки перед предложением с M02 или M30, то они отрабатываются без вызова как минимум один раз

Программирование подпрограммы

LBL SET

- Обозначение начала: Нажать клавишу LBL SET
- Ввести номер подпрограммы
- Обозначение конца: Обозначить конец: нажать клавишу LBL SET и ввести номер метки “0”

Вызов подпрограммы

LBL CALL

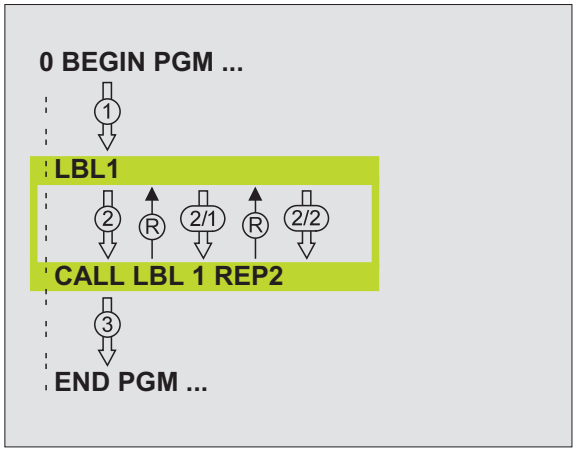
- Вызов подпрограммы Нажать клавишу LBL CALL
- **Номер метки**: Ввод номера метки вызываемой подпрограммы Если хотите использовать имя метки: Нажать клавишу “, для перехода к записи текста
- **Повторения REP**: клавишей NO ENT перейти Использовать повторения REP только при повторениях части программы

CALL LBL 0 не допускается, так как оно соответствует окончанию подпрограммы.

10.3 Повторения части программы

Label LBL (метка)

Повторения части программы начинаются с метки LBL (LABEL). Повторение части программы оканчивается с CALL LBL /REP.



Способ работы

1. УЧПУ выполняет программу обработки до конца части программы (CALL LBL /REP)
2. Затем УЧПУ повторяет часть программы между вызванным LABEL и вызовом метки CALL LBL /REP так часто, сколько Вы занесли под REP
3. Потом УЧПУ отрабатывает программу обработки дальше

Подсказки для программирования

- Вы можете повторять часть программы друг за другом вплоть до 65 534 раза
- Части программы выполняются УЧПУ на один раз больше, чем программировано повторений

Программирование повторений части программы

LBL SET

- Обозначение начала: Нажать клавишу LBL SET и ввести номер LABEL для повторяемой части программы. Если хотите использовать имя метки: Нажать клавишу “, для перехода к записи текста
- Ввод части программы

Вызов повторения часть программы

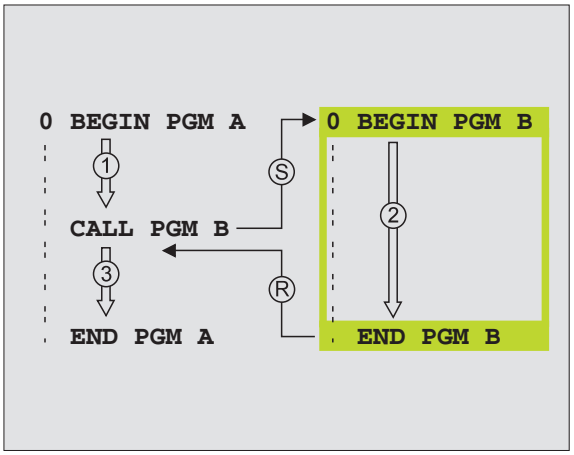
LBL CALL

- Нажать клавишу LBL CALL, ввести номер метки повторяемой части программы и количество повторений REP

10.4 Любая программа как подпрограмма

Способ работы

1. УЧПУ выполняет программу обработки, пока не будет вызвана другая программа с CALL PGM
2. Затем УЧПУ отрабатывает вызванную программу до её конца
3. Потом УЧПУ отрабатывает дальше вызываемую программу обработки, начиная с предложения, последующего вызов программы



Подсказки для программирования

- Для использования любой программы в качестве подпрограммы УЧПУ не требует LABELs
- Вызванная программа не может содержать дополнительных функций M2 или M30
- Вызванная программа не может содержать вызова **CALL PGM** в вызываемую программу (бесконечная петля)

Вызов любой программы как подпрограммы

PGM CALL

- Выбор функций для вызова программы: Нажать клавишу PGM MGT:

ПРОГРАММА

- Нажать Softkey ПРОГРАММА
- Ввести полное название тракта вызываемой программы, потвердить с клавишей END



Вызываемая программа должна сохраняться на жёстком диске УЧПУ.

Если вводите только одно имя программы, вызываемая программа должна стоят в том же списке как и вызывающая программа.

Если вызывемая программа не стоит в том же списке как вызывающая программа, то введите полное название тракта, нпр. **TNC:\ZW35\SCHRUPP\PGM1.H**

TNC:\ZW35\SCHRUPP\PGM1.H Если хотите вызвать ДИН/ИСО-программу, то введите тип файла .I после имени программы.

Можете вызвать любую программу также через цикл **12 PGM CALL**.

Q-параметры действуют при **PGM CALL** принципиально глобально. Учтите поэтому, что изменения Q-параметров в вызываемой программе воздействуют в данном случае также на вызываемую программу.

10.5 Вложения

Виды вложений

- Подпрограммы в подпрограммах
- Повторения части программы в повторении части программы
- Повторение подпрограмм
- Повторение части программы в подпрограмме

Глубина вложенности

Глубина вложенности определяет, как часто части программы или подпрограммы могут содержать дальшие подпрограммы или повторения части программы.

- Максимальная вложенность для подпрограмм: 8 8
- Максимальная вложенность для вызовов главной программы: 6, при чем CYCL CALL действует как вызов главной программы
- Повторения части программы можете довольно часто подвергать вложению

Подпрограмма в подпрограмме

ЧУ-записи в качестве примера

0 BEGIN PGM UPGMS MM	
…	
17 CALL LBL “UP1“	Вызов подпрограммы при LBL UP1
…	
35 L Z+100 R0 FMAX M2	Последнее предложение
	главной программы (с M2)
36 LBL “UP1“	Начало подпрограммы UP1
…	
39 CALL LBL 2	Вызывается подпрограмма при LBL2
…	
45 LBL 0	Конец подпрограммы 1
46 LBL 2	Начало подпрограммы 2
…	
62 LBL 0	Конец подпрограммы 2
63 END PGM UPGMS MM	

Выполнение программы

1. Главная программа UPGMS выполняется до предложения 17
2. Подпрограмма 1 вызывается и выполняется до предложения 39
3. Подпрограмма 2 вызывается и выполняется до предложения 62 Конец подпрограммы 2 и возврат к подпрограмме, из которой она была вызвана
4. Подпрограмма 1 выполняется от предложения 40 до предложения 45. Конец подпрограммы 1 и возврат к главной программе UPGMS
5. Подпрограмма UPGMS выполняется от предложения 18 до предложения 35. Возврат к предложению 1 и конец программы

Повторение повторений части программы

ЧУ-записи в качестве примера

0 BEGIN PGM REPS MM	
...	
15 LBL 1	Начало повторения части программы 1
...	
20 LBL 2	Начало повторения части программы 2
...	
27 CALL LBL 2 REP 2/2	Часть программы между тем предложением и LBL 2
...	(предложение 20) повторяется 2 раза
35 CALL LBL 1 REP 1/1	Часть программы между тем предложением и LBL 1
...	(предложение 15) повторяется 1 раза
50 END PGM REPS MM	

Выполнение программы

1. Главная программа REPS выполняется до предложения 27
2. Часть программы между предложением 27 и предложением 20 повторяется 2 раза
3. Подпрограмма REPS выполняется от предложения 28 до предложения 35.
4. Часть программы между предложением 35 и предложением 15 повторяется 1 раз (содержит повторение части программы между предложением 20 и предложением 27)
5. Главная программа REPS выполняется от предложения 36 до предложения 50 (конец программы)

Повторение подпрограммы

ЧУ-записи в качестве примера

0 BEGIN PGM UPGREP MM	
…	
10 LBL 1	Начало повторения части программы 1
11 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы
12 CALL LBL 1 REP 2/2	Часть программы между этим предложением и LBL1
…	(предложение 10) повторяется 2 раза
19 L Z+100 R0 FMAX M2	Последнее предложение главной программы с M2
20 LBL 2	Начало подпрограммы
…	
28 LBL 0	Конец подпрограммы
29 END PGM UPGREP MM	

Выполнение программы

1 Главная программа UPGREP выполняется до предложения 11

2 Подпрограмма 2 вызывается и выполняется

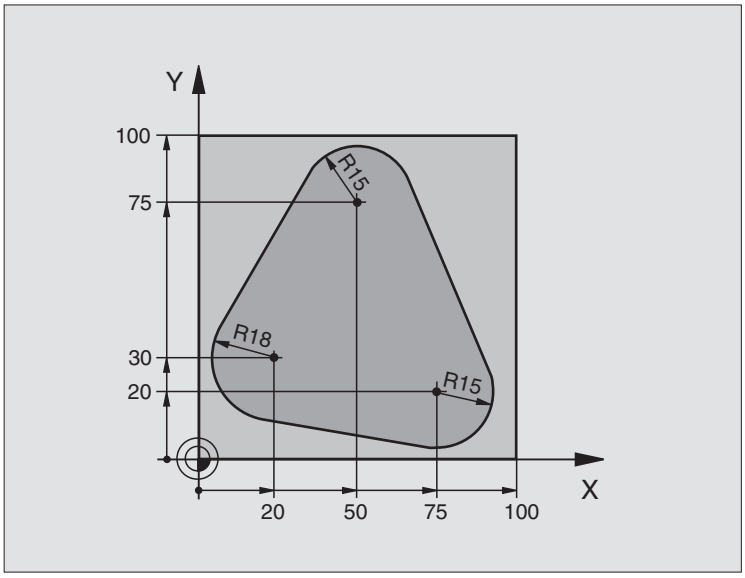
3 Часть программы между предложением 12 и предложением 10 повторяется 2 раза Подпрограмма 2 повторяется 2 раза

4 Главная программа UPGREP выполняется от предложения 13 до предложения 19, конец программы

Пример: фрезерование контура с несколькими подводами

Прогон программы

- Предпозиционировать инструмент на верхнюю грань загатовки
- Ввести подвод с приращением
- Фрезерование контура
- Повторение подвода и фрезерования контура



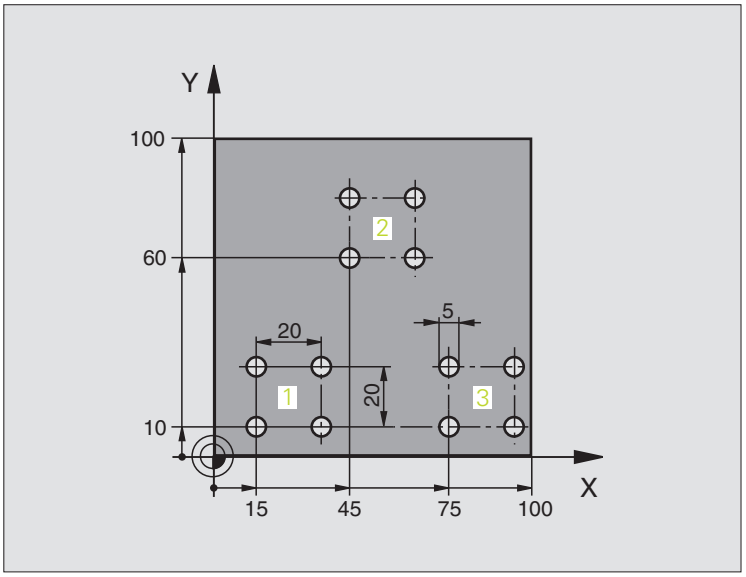
0 BEGIN PGM PGMWDH MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S500	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Предпозиционирование плоскость обработки
7 L Z+0 R0 FMAX M3	Предпозиционировать на верхнюю грань загатовки

8 LBL 1	Метка для повторения части программы
9 L IZ-4 R0 FMAX	Инкрементный подвод на глубину (вне материала)
10 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Наезд контура
11 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	Контур
12 FLT	
13 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
14 FLT	
15 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
16 FLT	
17 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
18 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Отвод от контура
19 L X-20 Y+0 R0 FMAX	Свободный ход
20 CALL LBL 1 REP 4/4	Возврат к LBL 1; в общем четырье раза
21 L Z+250 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
22 END PGM PGMWDH MM	

Пример: Группы отверстий

Прогон программы

- Наезд групп отверстий в главной программе
- Вызов группы отверстий (подпрограмма 1)
- Программировать группу отверстий только один раз в подпрограмме 1



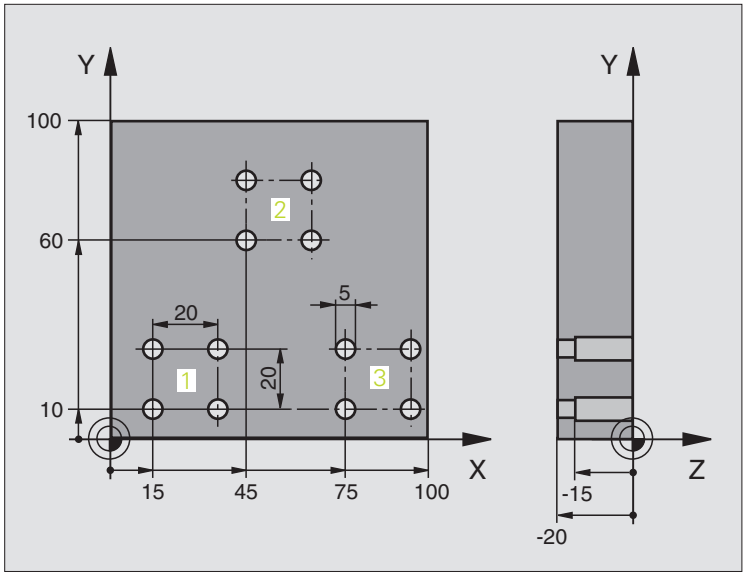
0 BEGIN PGM UP1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+2.5	Определение инструмента
4 TOOL CALL 1 Z S5000	Вызов инструмента
5 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
6 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Дефиниция цикла Сверление
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q201=-10 ;ГЛУБИНА	
Q206=250 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q202=5 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q210=0 ;ВРЕМЯ ПРЕБ.НА ВЕРХУ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	
Q204=10 ;2. БЕЗ.РАССТОЯНИЕ	
Q211=0.25 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ	

7 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Наезд точки старта группы отверстий 1
8 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы для группы отверстий
9 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Наезд точки старта группы отверстий 2
10 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы для группы отверстий
11 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Наезд точки старта группы отверстий 3
12 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы для группы отверстий
13 L Z+250 R0 FMAX M2	Конец главной программы
14 LBL 1	Начало подпрограммы 1: Группа отверстий
15 CYCL CALL	Отверстие 1
16 L IX.20 R0 FMAX M99	Наезд 2 отверстия, вызов цикла
17 L IY+20 R0 FMAX M99	Наезд 3 отверстия, вызов цикла
18 L IX-20 R0 FMAX M99	Наезд 4 отверстия, вызов цикла
19 LBL 0	Конец подпрограммы 1
20 END PGM UP1 MM	

Пример: Группа отверстий с помощью нескольких инструментов

Прогон программы

- Программирование циклов обработки в главной программе
- Вызов полного рисунка сверления (подпрограмма 1)
- Наезд групп отверстий в подпрограмме 1, вызов группы отверстий (подпрограмма 2)
- Программировать группу отверстий только один раз в подпрограмме 2



0 BEGIN PGM UP2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+4	Определение инструмента центровое сверло
4 TOOL DEF 2 L+0 R+3	Определение инструмента сверло
5 TOOL DEF 2 L+0 R+3.5	Определение инструмента развёртка
6 TOOL CALL 1 Z S5000	Вызов инструмента центровое сверло
7 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
8 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Определение цикла Центрирование
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q202=-3 ;ГЛУБИНА	
Q206=250 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q202=3 ;ГЛУБИНА ПОДВОДА	
Q210=0 ;ВРЕМЯ ПРЕБ.НА ВЕРХУ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	
Q204=10 ;2. БЕЗ.РАССТОЯНИЕ	
Q211=0.25 ;ВРЕМЯ ПРЕБЫВАНИЯ ВНИЗУ	
9 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы 1 для полного рисунка сверления

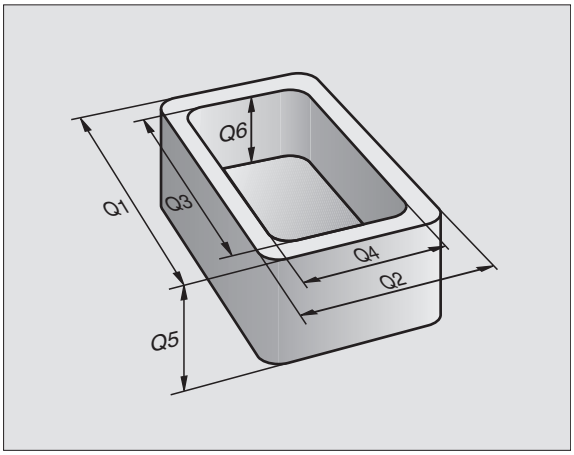
10 L Z+250 R0 FMAX M6	Смена инструмента
11 TOOL CALL 2 Z S4000	Вызов инструмента сверло
12 FN 0: Q201 = -25	Новая глубина для сверления
13 FN 0: Q202 = +5	Новый подвод для сверления
14 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы 1 для полного рисунка сверления
15 L Z+250 R0 FMAX M6	Смена инструмента
16 TOOL CALL 3 Z S500	Вызов инструмента развёртка
17 CYCL DEF 201 РАЗВЕРТЫВАНИЕ	Определение цикла развёртывание
Q200=2 ;БЕЗОПАСНОЕ РАССТОЯНИЕ	
Q201=-15 ;ГЛУБИНА	
Q206=250 ;F ПОДАЧА НА ГЛУБИНУ	
Q211=0.5 ;ВРЕМЯ ПРЕБ.ВНИЗУ	
Q208=400 ;F ВОЗВРАТ	
Q203=+0 ;КООРД.ПОВЕРХН.	
Q204=10 ;2. БЕЗ.РАССТОЯНИЕ	
18 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы 1 для полного рисунка сверления
19 L Z+250 R0 FMAX M2	Конец главной программы
20 LBL 1	Начало подпрограммы 1: Полный рисунок отверстий
21 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Наезд точки старта группы отверстий 1
22 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы 2 для группы отверстий
23 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Наезд точки старта группы отверстий 2
24 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы 2 для группы отверстий
25 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Наезд точки старта группы отверстий 3
26 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы 2 для группы отверстий
27 LBL 0	Конец подпрограммы 1
28 LBL 2	Начало подпрограммы 2: Группа отверстий
29 CYCL CALL	1-ое отверстие - подвод с активным циклом обработки
30 L 9X+20 R0 FMAX M99	Наезд 2 отверстия, вызов цикла
31 L IY+20 R0 FMAX M99	Наезд 3 отверстия, вызов цикла
32 L IX-20 R0 FMAX M99	Наезд 4 отверстия, вызов цикла
33 LBL 0	Конец подпрограммы 2
34 END PGM UP2 MM	



11

Программирование:
Q-параметры

11.1 Принцип действия и обзор функций



С помощью Q-параметров Вы можете в одной программе обработки определить целое семейство деталей. Для этого введите вместо числовых значений занимаемые места: Q-параметры.

Q-параметры выражают собой на пример

- значения координат
- Подача
- числа оборотов
- данные циклов

Кроме того Вы можете с помощью Q-параметров программировать контуры, которые определяются математическими функциями или которые ставят в зависимость выполнение отдельных шагов обработки от логических условий. В сопряжении с ФК-программированием, Вы можете комбинировать контуры, не соответствующие ЧУ-размерам, с Q-параметрами.

Q-параметер обозначен буквой Q и номером от 0 до 1999. Q-параметры разделены на разные области:

Значение	Диапазон
Свободно применяемые параметры, действующие глобально для всех находящихся в памяти ЧПУ программ	от Q1600 до Q1999
Произвольно используемые параметры, если нет пересечений с SL-циклами, глобально действительные для всех сохраняющихся в памяти УЧПУ программ	от Q0 до Q99
Параметры для специальных функций ЧПУ	от Q100 до Q199
Параметры применяемые главным образом для циклов, действуют глобально для всех, находящихся в ЧПУ-памяти программ	от Q200 до Q1399
Параметры применяемые главным образом для Call-активных циклов, действуют глобально для всех, находящихся в УЧПУ-памяти программ	от Q1400 до Q1499
Параметры применяемые главным образом для Def-активных циклов, действуют глобально для всех, находящихся в УЧПУ-памяти программ	от Q1500 до Q1599

Подсказки для программирования

Q-параметры и числовые значения могут вводится в программу в смешанной форме.

Вы можете происвоивать Q-параметрам числовые значения от –99 999,9999 до +99 999,9999. УЧПУ может для внутреннего использования расчитывать числовые значения шириной 57 битов перед и вплоть до 7 битов после десятичной точки (32 бита ширины числа соответствует десятичному значению 4 294 967 296).



ЧПУ самостоятельно придаёт некоторым Q-параметром всегда те же данные, нпр. Q-параметру Q108 актуальный радиус инструмента, смотри “Предзанятые Q-параметры”, страница 583.

Если применяем параметры от Q60 до Q99 в кодированных циклах производителя, то через параметр станка MP7251 определяется воздействие этого параметра, либо локально в цикле производителя (.CYC-File) либо глобально для всех программ.

Вызов функций Q-параметров

Вводя программу обработки, нажмите пожалуйста клавишу “Q” (поле ввода чисел и выбора оси под –/+ -клавишей). Тогда УЧПУ указывает следующие Softkeys:

Группа функций	Softkey	на странице
основные математические функции	ОСНОВНЫЕ ФУНКЦИИ	странице 551
Тригонометрические функции	ТРИГОН. ФУНКЦИИ	странице 553
Функция для расчёта круга	РАСЧЕТ ОКРУЖНОС.	странице 555
Если/то-решения, прыжки	ПРЫЖКИ	странице 556
Другие функции	СПЕЦ. ФУНКЦИИ	странице 559
Непосредственный ввод формулы	ФОРМУЛА	странице 579
Функция для обработки комплексных контуров	ФОРМУЛА КОНТУРА	странице 448

11.2 Семейства деталей – Q-параметры вместо числовых значений

С помощью функции Q-параметров FN0: РАСПРЕДЕЛЕНИЕ можете придавать Q-параметрам числовые значения. В таком случае употребляется в программе обработки вместо числового значения определённый Q-параметр.

ЧУ-записи в качестве примера

15 FNO: Q10=25	Назначение
...	Q10 получает значение 25
25 L X +Q10	соответствует L X +25

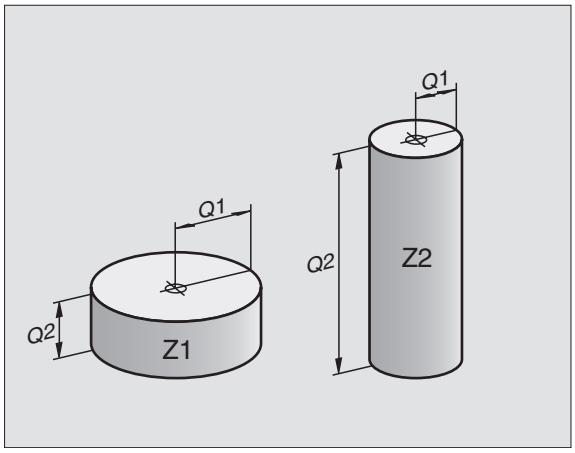
Для семейств деталей Вы программируете нпр. характерные размеры детали в виде Q-параметров.

Для обработки отдельных деталей Вы подчиняете потом каждому параметру соответственное числовое значение.

Пример

Цилиндр с применением Q-параметров

Радиус цилиндра	R = Q1
Высота цилиндра	H = Q2
Цилиндр Z1	Q1 = +30 Q2 = +10
Цилиндр Z2	Q1 = +10 Q2 = +50



11.3 Описание контуров с помощью математических функций

Применение

С помощью Q-параметров Вы можете программировать основные математические функции в программе обработки:

- Выбор функций Q-параметров: Нажать клавишу Q (в поле для ввода числовых значений, справа). Линейка программируемых клавишей (Softkey) показывает функции Q-параметров
- Выбор основных математических функций: Softkey ОСНОВНЫЕ ФУНК. нажать. ЧПУ указывает следующие программируемые клавиши:

Обзор

Функция	Softkey
FNO: РАСПРЕДЕЛЕНИЕ нпр. **FN0: Q5 = +60** Непосредственно придать значение	
FN1: СУММИРОВАНИЕ нпр. **FN1: Q1 = –Q2 + –5** Составить сумму из двух значений и подчинить	
FN2: ВЫЧИТАНИЕ нпр. **FN2: Q1 = +10 – +5** Составить разницу из двух значений и подчинить	
FN3: МНОЖЕНИЕ нпр. **FN3: Q2 = +3 – +3** Составить произведение из двух значений и подчинить	
FN4: ДЕЛЕНИЕ нпр. **FN4: Q4 = +8 DIV +Q2** Составить частное из двух значений и подчинить **Запрещается:** Деление через 0!	
FN5: КОРЕНЬ КВАДРАТНЫЙ нпр. **FN5: Q20 = SQRT 4** Извлечь корень значения и подчинить **Запрещается:** Корень из отрицательных значений!	

С правой стороны “=”-знака вы можете ввести:

- два числа
- два Q-параметра
- одно чило и один Q-параметр

Q-параметры и числовые значения в уравнениях Вы можете снабдить довольно знаком.

Программирование основных действий арифметики

Пример:

Q	Выбор функций Q-параметров: Нажать клавишу Q
ОСНОВНЫЕ ФУНКЦИИ	Выбор основных математических функций: Нажать Softkey ОСНОВНЫЕ ФУНКЦИИ
FN0 X = Y	Выбор функций Q-параметров РАСПРЕДЕЛЕНИЕ: Softkey FN0 X = Y нажать
ПАРАМЕТР-№ ДЛЯ РЕЗУЛЬТАТА?	
5 ENT	Ввести номер Q-параметра: 5
1. ЗНАЧЕНИЕ ИЛИ ПАРАМЕТР?	
10 ENT	Q5 придать числовое значение 10
Q	Выбор функций Q-параметров: Нажать клавишу Q
ОСНОВНЫЕ ФУНКЦИИ	Выбор основных математических функций: Нажать Softkey ОСНОВНЫЕ ФУНКЦИИ
FN3 X * Y	Выбор функций Q-параметров МНОЖЕНИЕ: Softkey FN3 X * Y нажать
ПАРАМЕТР-№ ДЛЯ РЕЗУЛЬТАТА?	
12 ENT	Ввести номер Q-параметра: 12
1. ЗНАЧЕНИЕ ИЛИ ПАРАМЕТР?	
Q5 ENT	Q5 ввести как первое значение
2. ЗНАЧЕНИЕ ИЛИ ПАРАМЕТР?	
7 ENT	7 ввести как второе значение

Пример: Предложения программы в ЧПУ

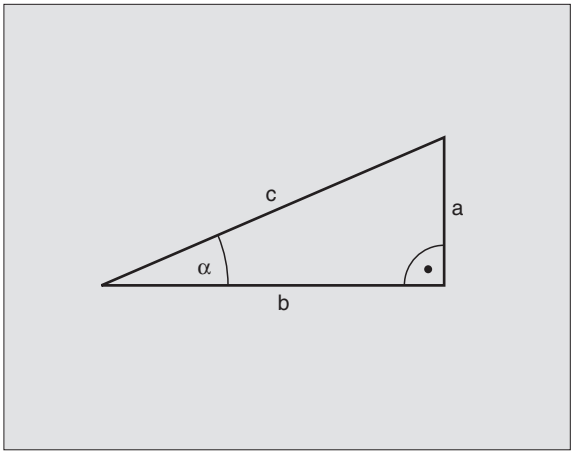
```
16 FN0: Q5 = +10
17 FN3: Q12 = +Q5 * +7
```

11.4 Тригонометрические функции (тригонометрия)

Определения

Синус, косинус и тангенс соответствуют соотношениям сторон прямоугольного треугольника. При этом соответствует

Синус: sin α = a / c
Косинус: cos α = b / c
Тангенс: tan α = a / b = sin α / cos α



При этом является

- c стороной противолежащей прямого угла
- a стороной противолежащей угла α
- b третьей стороной

На основе функции тангенс ЧПУ может расчитать угол:

α = arctan (a / b) = arctan (sin α / cos α)

Пример:

a = 25 мм

b = 50 мм

α = arctan (a / b) = arctan 0,5 = 26,57°

Дополнительно действует принцип:

$a^2 + b^2 = c^2$ (c a^2 = a x a)

$c = \sqrt{(a^2 + b^2)}$

Программирование тригонометрических функций

Формулы появляются нажатием на Softkey ТРИГОНОМ.-ФУНКЦИИ УЧПУ указывает Softkeys в таблицы внизу.

Программирование: сравни с „Пример: Программирование основных действий арифметики“

Функция	Softkey
FN6: СИНУС нпр. **FN6: Q20 = SIN–Q5** Определить синус угла в градусах (°) и подчинить	FN6 SIN(X)
FN7: КОСИНУС нпр. **FN7: Q21 = COS–Q5** Определить косинус угла в градусах (°) и подчинить	FN7 COS(X)
FN8: КОРЕНЬ ИЗ СУММЫ КВАДРАТОВ нпр. **FN8: Q10 = +5 LEN +4** Создать длину на основе двух значений и подчинить	FN8 X LEN Y
FN13: УГОЛ нпр. **FN13: Q20 = +25 ANG–Q1** Угол с arctan из двух боков или sin и cos угла (0 < угол < 360°) определить и подчинить	FN13 X ANG Y

11.5 Расчёты круга

Применение

С помощью функций расчёта круга Вы можете на основании трёх или четырёх точек круга провести на ЧПУ расчёт центра круга и радиус круга. Расчёт окружности на основании четырёх точек на много точнее.

Применение Применение: эти функции Вы можете применять нпр. если хотите определить положение и размеры отверстия или сегмента круга с помощью программируемой функции ощупывания.

Функция	Softkey
FN23: Определить ДАННЫЕ КРУГА на основе трёх точек круга нпр. **FN23: Q20 = CDATA Q30**	FN23 ОКРУЖ. ИЗ 3 ТОЧЕК

Пары координат трёх точек круга должны сохраняются в параметре Q30 и в последующих пяти параметрах –то есть здесь вплоть до Q35 –.

ЧПУ запоминает тогда центр круга главной оси (X при оси шпинделя Z) в параметре Q20, центр круга вспомогательной оси (Y при оси шпинделя Z) в параметре Q21 и радиус круга в параметре Q22.

Функция	Softkey
FN24: Определить ДАННЫЕ КРУГА на основе четырёх точек круга нпр. **FN24: Q20 = CDATA Q30**	FN24 ОКРУЖНОС. ИЗ 4 ТОЧ.

Пары координат четырёх точек круга должны сохранятся в параметре Q30 и в последующих семи параметрах – то есть здесь до Q37 –.

ЧПУ запоминает тогда центр круга главной оси (X при оси шпинделя Z) в параметре Q20, центр круга вспомогательной оси (Y при оси шпинделя Z) в параметре Q21 и радиус круга в параметре Q22.

Обратите внимание, что FN23 и FN24 автоматически перезаписывают кроме параметра результата также два следующих параметра.

11.6 Если/то-решения с помощью Q-параметров

Применение

В случае Если/то-решений ЧПУ сравнивает один Q-параметр с другим Q-параметром или с числовым значением. Если условие выполнено, то ЧПУ продолжает программу обработки с этого LABEL, который запрограммирован за этим условием (LABEL смотри “Обозначение подпрограмм и повторений части программы”, страница 532). Если условие не исполнено, то ЧПУ выполняет следующее предложение программы.

Если хотите вызвать другую программу в качестве подпрограммы, то надо после LABEL программировать PGM CALL.

Безусловные прыжки

Безусловные прыжки это прыжки, которых условие всегда (=обьязательго) исполнено, нпр.

FN9: FN9: IF+10 EQU+10 GOTO LBL1

Программирование Если/то-решений

Если/то-решения появляются при нажатии на Softkey ПРЫЖКИ. ЧПУ указывает следующие программируемые клавиши:

Функция	Softkey
FN9: ЕСЛИ РОВНЫЙ, ПРЫЖОК нпр. **FN9: IF +Q1 EQU +Q3 GOTO LBL “UPCAN25“** Если оба значения или параметры равны, то прыжок к указанной метке (Label, LBL)	FN9 IF X EQ Y GOTO
FN10: ЕСЛИ НЕРОВНЫЙ, ПРЫЖОК нпр. **FN10: IF +10 NE –Q5 GOTO LBL 10** Если оба значения или параметры неравны, то прыжок к указанной метке (Label)	FN10 IF X NE Y GOTO
FN11: ЕСЛИ БОЛЬШЕ, ПРЫЖОК нпр. **FN11: IF+Q1 GT+10 GOTO LBL 5** Если первое значение или параметр больше чем второе значение или параметр, то прыжок к указанной метке	FN11 IF X GT Y GOTO
FN12: ЕСЛИ МЕНЬШЕ, ПРЫЖОК нпр. **FN12: IF+Q5 LT+0 GOTO LBL “ANYNAME“** Если первое значение или параметр меньше второго значения или параметра, то прыжок к указанной метке	FN12 IF X LT Y GOTO

Применяемые сокращения и понятия

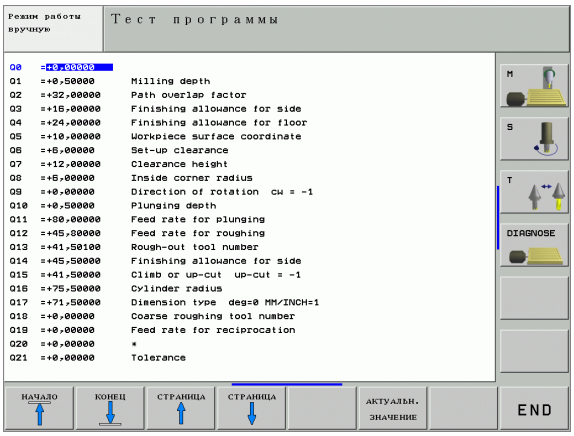
IF	(англ.):	Если
EQU	(англ. equal):	Равно
NE	(англ. not equal):	Неравный
GT	(англ. greater than):	Больше чем
LT	(англ. less than):	Меньше чем
GOTO	(англ. go to):	Иди к

11.7 Q-параметры контролировать и изменять

Порядок действий

Вы можете проверять а также изменять Q-параметры при составлении, тестовании и отработке в режимах работы Прогамму записать в памяти/редактировать, Тест программы, Прогон программы согласно последовательности блоков и Прогон программы отдельными блоками.

- Прерванне прогона программы (нпр. нажать внешнюю клавишу СТОП и Softkey ВНУТРЕННИЙ СТОП) или приостановить тест программы



Q

- Вызов функций Q-параметров Нажать клавишу Q или Softkey Q INFO в режимах работы Программу ввести в память/редактировать
- УЧПУ указывает все параметры и принадлежащие актуальные значения. Выберите с помощью клавиши со стрелкой или Softkeys для листования страницами желаемый параметр
- Если хотите изменить значение, введите новое значение, потвердите клавишей ENT
- Если не хотите изменять значения, то нажмите Softkey АКТУАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ или окончите диалог клавишей END

Используемые УЧПУ параметры, сопровождаются комментариями.

11.8 Дополнительные функции

Обзор

Дополнительные функции появляются при нажатии на Softkey СПЕЦ. ЧПУ указывает следующие программируемые клавиши:

Функция	Softkey	на странице
FN14:ERROR Выдача сообщений об ошибках	FN14 ОШИБКА=	странице 560
FN15:PRINT Выдача текстов или значений Q-параметров неформатированных	FN15 ПЕЧАТЬ	странице 563
FN16:PRINT Выдача текстов или значений Q-параметров форматированных	FN16 F-ПРИНТ	странице 564
FN18:SYS-DATUM READ Считывание данных системы	FN18 СИС-ДАН. СЧИТЫВАТЬ	странице 568
FN19:PLC Передача значений в PLC	FN19 PLC=	странице 574
FN20:WAIT FOR Синхронизация ЧУ и PLC	FN20 ЖДАТЬ	странице 575
FN25:PRESET Установление опорных точек во время прогона программы	FN25 УСТАНОВ. БАЗ.ТОЧКУ	странице 576
FN26:TABOPEN Открыть свободно определяемую таблицу	FN26 ТАБЛИЦУ ОТКРЫТЬ	странице 577
FN27:TABWRITE Запись в свободно определяемую таблицу	FN27 ТАБЛИЦУ ЗАПИСАТЬ	странице 577
FN28:TABREAD Считывание из свободно определяемой таблицы	FN28 ТАБЛИЦУ ЧИТАТЬ	странице 578

FN4: ERROR: Выдача сообщений об ошибках

С помощью функции FN14: ERROR можете выдавать сообщения с управлением программой, предпрограммированные производителем станков или фирмой HEIDENHAIN: Если УЧПУ достигнет при прогоне программы или во время Теста программы предложения с FN 14, то оно прерывает и выдает сообщение о ошибках. Дальше Вы должны заново запустить программу. Номера ошибок: смотри таблицу внизу.

Область номеров ошибок	Стандартный диалог
0 ... 299	FN 14: Номер ошибки 0 299
300 ... 999	Диалог зависящий от станка
1000 ... 1099	Внутренные сообщения об ошибках

ЧУ-предложение в качестве примера

УЧПУ должно выдавать сообщение, сохраняемое под номером ошибки 254

```
180 FN14: ERROR = 254
```

Номер ошибки	Текст
1000	Шпиндель?
1001	Ось инструмента отсутствует
1002	Радиус инструмента слишком малый
1003	Радиус инструмента слишком большой
1004	Выход за пределы
1005	Начальная позиция ошибочная
1006	ПОВОРОТ не разрешается
1007	РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ не разрешается
1008	ЗЕРКАЛЬНОЕ ОТРАЖЕНИЕ не разрешается
1009	Передвижение не разрешается
1010	Подача отсутствует
1011	Вводимая величина ошибочная
1012	Знак числа ошибочный
1013	Угол не разрешается
1014	Точка контактирования не достижимая
1015	Слишком много точек
1016	Вводимые данные противоречивые
1017	CYCL неполный
1018	Плоскость неправильно определена
1019	Программирована неправильная ось
1020	Неправильная частота вращения
1021	Не определена коррекция радиуса
1022	Не определено закругление
1023	Радиус закругления слишком большой
1024	Неопределён пуск программы
1025	Слишком большая вложенность
1026	База угла отсутсвует
1027	Не определен цикл обработки
1028	Ширина паза слишком мала
1029	Карман слишком малый
1030	Q202 не определен
1031	Q205 не определен
1032	Q218 ввести больше Q219
1033	CYCL 210 не разрешен
1034	CYCL 211 не разрешен
1035	Q220 слишком большой
1036	Q222 ввести больше Q223
1037	Q244 ввести больше 0
1038	Q245 ввести неровным Q246
1039	Пределы угла < 360° ввести
1040	Q223 ввести больше Q222
1041	Q214: 0 не разрешается

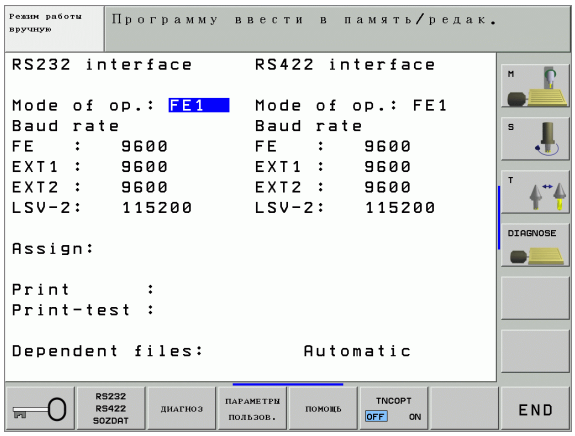
Номер ошибки	Текст
1042	Направление перемещения не определено
1043	Таблица нулевых точек не активна
1044	Ошибка положения: Середина 1-ой оси
1045	Ошибка положения: Середина 2-ой оси
1046	Отверстие слишком малое
1047	Отверстие слишком большое
1048	Цапфа слишком мала
1049	Цапфа слишком большая
1050	Карман слишком малый Дополнительная обработка1.А.
1051	Карман слишком малый Дополнительная обработка2.А.
1052	Карман слишком большой Брак 1.А.
1053	Карман слишком большой Брак 2.А.
1054	Цапфа слишком мала Брак 1.А.
1055	Цапфа слишком мала Брак 2.А.
1056	Цапфа слишком большая Дополнительная обработка1.А.
1057	Цапфа слишком большая Дополнительная обработка2.А.
1058	TCHPROBE 425: Ошибка наибольшого размера
1059	TCHPROBE 425: Ошибка наименьшего размера
1060	TCHPROBE 426: Ошибка наибольшого размера
1061	TCHPROBE 426: Ошибка наименьшего размера
1062	TCHPROBE 430: Диаметр слишком большой
1063	TCHPROBE 430: Диаметр слишком малый
1064	Ось измерений не определена
1065	Допуск на излом инструмента перешагнут
1066	Q247 ввести не равным 0
1067	Значение Q247 ввести больше 5
1068	Таблица нулевых точек?
1069	Вид фрезерования Q351 ввести не равным 0
1070	Уменьшить высоту профиля резьбы
1071	Провести калибровку
1072	Допуск перешагнут
1073	Прогон записи
1074	ОРИЕНТАЦИЯ не разрешается
1075	3DROT не разрешается
1076	3DROT активировать
1077	Глубину ввести отрицательной
1078	Q303 в цикле измерения неопределенный!
1079	Ось инструмента не разрешается
1080	Рассчитанные значения ошибочно
1081	Точки измерения противоречивые
1082	Безопасная высота неправильно введена
1083	Вид погружения противоречивый
1084	Цикл обработки не разрешается

Номер ошибки	Текст
1085	Строка с защитой от записи
1086	Припуск больше глубины
1087	Нет определения угла при вершине
1088	Данные противоречивые
1089	Положение канавки 0 не разрешается
1090	Врезание ввести не равным 0

FN15: PRINT (ПРИНТ): Выдача текстов или значений Q-параметров

Наладка интерфейса данных Настройка интерфейса данных: в пункте меню PRINT или PRINT-TEST определить тракт, на котором ЧПУ должно запоминать тексты или значения Q-параметров. Смотри “Распределение”, странице 628.

Через интерфейс Ethernet не выдаются данные с FN15.



С помощью функции FN 15: С помощью функции FN 15: PRINT можете выдавать значения Q-параметров и сообщения об ошибках через интерфейс данных, на пример на принтер. Если сохраняем значения для внутреннего использования или выдаём их на ПЭВМ, то ЧПУ запоминает эти данные в файле %FN 15RUN.A (выдача во время прогона программы) или в файле %FN15SIM.A (выдача во время теста программы).

Выдача осуществляестя буферизованной и наступает в концу PGM, даже если оператор приостановить PGM. При виде производства одтельными блоками передача данных наступает в конце блока.

Выдача диалогов и сообщений об ошибках с помощью FN 15: PRINT „Числовое значение“

Числовое значение от 0 до 99:	Диалоги для цикли производителя
начиная с 100:	PLC-сообщения об ошибках

Пример: выдача номера диалога 20

```
67 FN15: PRINT 20
```

Выдача диалогов и Q-параметров с помощью FN15: PRINT „Q-параметры“

Пример применения: протоколирование измерения обрабатываемой детали.

Вы можете выдавать до шести Q-параметров и числовых значений одновременно. ЧПУ отделяет эти с помощью косых черт.

Пример: выдача диалога 1 и числового значения Q1

```
70 FN15: PRINT1/Q1
```

FN16: F-PRINT: Выдача текстов или значений Q-параметров форматированных



Наладка интерфейса данных Настройка интерфейса данных: в пункте меню PRINT или PRINT-TEST определить тракт, на котором ЧПУ должно запоминать файл текста. Смотри “Распределение”, странице 628.

Через интерфейс Ethernet не выдаются данные с FN16.

С FN16 можете выдавать любые сообщения из программы ЧУ на дисплей. Такие сообщение указываются УЧПУ в перекрывающем окне.

С помощью функции FN 16: С помощью функции F- PRINT можете выдавать значения Q-параметров и тексты через интерфейс данных, на пример на принтер. Если сохраняем значения для внутреннего использования или выдаём на ПЭВМ, то ЧПУ запоминает эти данные в файле, который определяем в FN 16-предложении.

Чтобы выдавать тексты и значения Q-параметров, надо создать с помощью текстового редактора файл текстов, в котором определяется форматы и подлежащие выдачи Q-параметры.

Пример текстового файла, определящего формат выдачи:

”ПРОТОКОЛ ИЗМЕРЕНИЯ ДИСК-ТОЧКА ТЯЖЕСТИ ”;

ДАТА %2d-%2d-%4d“,DAY,MONTH,YEAR4;

«ВРЕМЯ: %2d:%2d:%2d“,HOUR,MIN,SEC;

“_____“

”КОЛИЧЕСТВО ЗНАЧЕНИЙ ИЗМЕРЕНИЯ: = 1“;

“********“;#**

”X1 = %9.3LF”, Q31;

”Y1 = %9.3LF”, Q32;

“Z1 = %9.3LF“, Q33;

“********“,**

Для создания текстовых файлов примените пожалуйста следующие функции форматирования:

Специальный знак	Функция
“.....“	Формат выдачи для текстов и переменных в ковычках на верху определить
%9.3LF	Определить формат для Q-параметров: 9 мест вообщем (включ. десятичную точку), 3 места после запятой, Long, Floating (десятичное число)
%S	Формат для переменной текста
,	Разделительный знак между форматом выдачи и параметром
;	Знак конца записи, закончивает строку

Чтобы выдавать другую информацию в файл протокола, стоят в распоряжении следующие функции:

Ключевое слово	Функция
CALL_PATH	Выдаёт имя тракта ЧУ-программы, в которой находится FN16-функция. Пример: "программа измерений: %S",CALL_PATH;
M_CLOSE	Закрывает файл, в котором записываем с FN16. Пример: M_CLOSE
L_ENGLISCH	Текст только при языке диалога выдавать английский язык
L_GERMAN	Текст только при языке диалога выдавать немецкий язык
L_CZECH	Текст только при языке диалога выдавать чехский язык
L_FRENCH	Текст только при языке диалога выдавать французский язык
L_ITALIAN	Текст только при языке диалога выдавать итальянский язык
L_SPANISH	Текст только при языке диалога выдавать испанский язык
L_SWEDISH	Текст только при языке диалога выдавать шведский язык
L_DANISH	Текст только при языке диалога выдавать датский язык

Ключевое слово	Функция
L_FINNISH	Текст только при языке диалога выдавать финский язык
L_DUTCH	Выдача текста только при языке диалога - голландским
L_POLISH	Текст только при языке диалога Выдача текста только при языке диалога -польским
L_HUNGARIA	Текст только при языке диалога выдавать венгерский язык
L_ALL	Выдача текста независимо от языка диалога
HOUR	Количество часов реального времени
MIN	Количество минут реального времени
SEC	Количество секунд реального времени
DAY	День реального времени
MONTH	Месяц как число реального времени
STR_MONTH	Месяц как строковое сокращение из реального времени
YEAR2	Число года двухместное из реального времени
YEAR4	Число года четырёхместное из реального времени

В программе обработки программируете FN 16: F-PRINT, для активирования выдачи:

```
96 FN16:  F-PRINT ЧПУ:\MACKA\MACKA1.A/
RS232:\PROT1.TXT
```

ЧПУ выдаёт потом файл PROT1.TXT через последовательный интерфейс:

ПРОТОКОЛ ИЗМЕРЕНИЯ ДИСК-ТОЧКА ТЯЖЕСТИ

ДАТА 27:11:2001

ВРЕМЯ: 8:56:34

”КОЛИЧЕСТВО ЗНАЧЕНИЙ ИЗМЕРЕНИЯ: = 1

****

X1 = 149,360

Y1 = 25,509

Z1 = 37,000

****

Если используем FN 16 многократно в программе, ЧПУ запоминает все тексты в этом файле, который был установлен при первой FN 16-функции. Выдача этого файла происходить только тогда, когда ЧПУ считывает запись END PGM, когда нажимаем ЧУ-Стоп-клавишу (NC-Stop) или если закрываем файл с M_CLOSE

В FN16-блоке программировать файл формата и файл протокола с расширением.

Если оператор укажет в качестве имени тракта файла протокола только имя файла, то УЧПУ записывает файл протокола в этом списке, в котором находится ЧУ-программа с функцией FN16.

На одну строку в файле описания формата можете выводить максимум 32 параметра Q.

Выдача сообщений на дисплей

Можете использовать также функцию FN16 для выдачи любых сообщений из программы ЧУ в перекрывающем окне на дисплей УЧПУ. Таким образом появляются даже долгие тексты подсказок в любом месте программы так, что оператор вынщжден на них реагировать. Также содержание параметров Q можете выдавать, если файл описания протокола содержит соответственные команды.

Чтовы сообщение появилось на дисплее УЧПУ, следует ввести только в качестве имени файла протокола **SCREEN:** .

```
96 FN16:  F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCREEN:
```

Если сообщение содержит больше строк, чем представлены в перекрывающем окне, можете листать с помощью клавишей со стрелкой в перекрывающем окне.

Для закрытия перекрывающего окна: Клавишу CE нажать. Чтобы закрыть окно используя управление программой следует программировать следующий кадр ЧУ:

```
96 FN16:  F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCLR:
```

Для файла описания протокола действуют все выше описанные условия.

Если в программе оператор многократно выдает тексты на дисплее, тогда УЧПУ включает эти тексты за уже выдаваемыеми текстами. Для указания каждого текста отдельно на дисплее, следует программировать в конце файла описания протокола функцию M_CLOSE.

FN18: SYS-DATUM READ: Считывание данных системы

С помощью функции FN 18: SYS-DATUM READ можете читать системные данные и записывать в память в Q-параметрах Выбор системной данной наступает через номер группы (ID-№), номер и в данном случае через индекс.

Имя группы,ID-№	Номер	Индекс	Значение
Информация о программе, 10	1	-	мм/дюймы-состояние
	2	-	Коэфицент перекрывания при фрезеровании выемек (так называемых "карманов")
	3	-	Номер активного цикла обработки
	4	-	Номер активного цикла обработки (для циклов с номерами выше 200)
Состояние станка, 20	1	-	Активный номер инструмента
	2	-	Подготовленный номер инструмента
	3	-	Активная ось инструмента 0=X, 1=Y, 2=Z, 6=U, 7=V, 8=W
	4	-	Программированное число оборотов шпинделя
	5	-	Активное состояние шпинделя: -1=неопределенный, 0=M3 активный, 1=M4 активный, 2=M5 после M3, 3=M5 после M4
	8	-	состояние СОЖ: 0=выкл., 1=вкл.
	9	-	Активная подача
	10	-	Индекс подготовленного инструмента
	11	-	Индекс активного инструмента
Параметр цикла, 30	1	-	Безопасное расстояние, активный цикл обработки
	2	-	Глубина сверления/фрезерования, активный цикл обработки
	3	-	Глубина подачи на врезание, активный цикл обработки
	4	-	Подача на глубину, активный цикл обработки
	5	-	Первая длина бока цикл Прямоугольный карман
	6	-	Вторая длина бока цикл Прямоугольный карман
	7	-	Первая длина бока цикл Канавка (паз)
	8	-	Вторая длина бока цикл Канавка (паз)

Имя группы,ID-№	Номер	Индекс	Значение
	9	-	Радиус цикл Круговая выемка
	10	-	Подача фрезерования, активный цикл обработки
	11	-	Направление вращения, активный цикл обработки
	12	-	Время пребывания, активный цикл обработки
	13	-	Шаг резьбы цикл 17, 18
	14	-	Припуск на чистовую обработку активный цикл обработки
	15	-	Угол очищания, активный цикл обработки
Данные из таблицы инструментов, 50	1	ИНСТ-№	Длина инструмента
	2	ИНСТ-№	Радиус инструмента
	3	ИНСТ-№	Радиус инструмента R2
	4	ИНСТ-№	Припуск длина инструмента DL
	5	ИНСТ-№	Припуск радиус инструмента DR
	6	ИНСТ-№	Припуск радиус инструмента DR2
	7	ИНСТ-№	Инструмент блокирован (0 или 1)
	8	ИНСТ-№	Номер однотипного запасного инструмента
	9	ИНСТ-№	Максимальная стойкость (срок службы) TIME1
	10	ИНСТ-№	Максимальная стойкость (срок службы) TIME2
	11	ИНСТ-№	Актуальная стойкость CUR. TIME
	12	ИНСТ-№	PLC-статус
	13	ИНСТ-№	Максимальная длина лезвия LCUTS
	14	ИНСТ-№	Максимальный угол врезания ANGLE
	15	ИНСТ-№	TT: Количество лезвий ?
	16	ИНСТ-№	TT: Допуск на износ: длина LTOL
	17	ИНСТ-№	TT: Допуск на износ: радиус RTOL
	18	ИНСТ-№	TT: направление вращения DIRECT (0=положительное/-1=отрицательное)
	19	ИНСТ-№	TT: Смещение поверхность R-OFFS
	20	ИНСТ-№	TT: Смещение длина L-OFFS
	21	ИНСТ-№	TT: Допуск на поломку: длина LBREAK

Имя группы,ID-№	Номер	Индекс	Значение
	22	ИНСТ-№	TT: Допуск на поломку: радиус RBREAK
	Без индекса: Индекс активного инструмента		
Данные из таблицы места, 51	1	Место-№	Номер инструмента
	2	Место-№	Специальный инструмент: 0=нет, 1=да
	3	Место-№	Постоянное место: 0=нет, 1=да
	4	Место-№	блокированное место: 0=нет, 1=да
	5	Место-№	PLC-статус
Номер места инструмента в таблицы места, 52	1	ИНСТ-№	Номер места
Позиция программирована непосредственно после TOOL CALL, 70	1	-	Позиция действительная/недействительная (1/0)
	2	1	X-ось
	2	2	Y-ось
	2	3	Z-ось
	3	-	Программированная подача (-1: подача не программиров.)
Активная коррекция инструмента, 200	1	-	Радиус инструмента (включ. значения дельта)
	2	-	Радиус инструмента (включ. значения дельта)
Активные трансформации, 210	1	-	Основной поворот режим работы вручную
	2	-	Программированый поворот с помощью цикла 10
	3	-	Активная ось зеркального отражения
			0: Зеркальное отражение не активное
			+1: X-ось отражена
			+2: Y-ось отражена
			+4: Z-ось отражена
			+64: U-ось отражена
			+128: V-ось отражена
			+256: W-ось отражена
			Комбинации = сумма отдельных осей
	4	1	Активный размерный коэфицент X-ось

Имя группы,ID-№	Номер	Индекс	Значение
	4	2	Активный размерный коэфицент Y-ось
	4	3	Активный размерный коэфицент Z-ось
	4	7	Активный размерный коэфицент U-ось
	4	8	Активный размерный коэфицент V-ось
	4	9	Активный размерный коэфицент W-ось
	5	1	3D-ROT A-ось
	5	2	3D-ROT B-ось
	5	3	3D-ROT C-ось
	6	-	Наклонение поверхности обработки активное/ неактивное (-1/0) в режиме работы прогона программы
	7	-	Наклонение поверхности обработки активное/ неактивное (-1/0) в режиме работы вручную
Активное смещение нулевой точки, 220	2	1	X-ось
		2	Y-ось
		3	Z-ось
		4	A-ось
		5	B-ось
		6	C-ось
		7	U-ось
		8	V-ось
		9	W-ось
Область перемещения, 230	2	1 до 9	Отрицательный конечный выключатель ПО ось 1 до 9
	3	1 до 9	Положитеьный конечный выключатель ПО ось 1 до 9
Заданная позиция в REF-системе, 240	1	1	X-ось
		2	Y-ось
		3	Z-ось
		4	A-ось
		5	B-ось
		6	C-ось

Имя группы,ID-№	Номер	Индекс	Значение
		7	U-ось
		8	V-ось
		9	W-ось
Актуальная позиция в активной системе координат, 270	1	1	X-ось
		2	Y-ось
		3	Z-ось
		4	A-ось
		5	B-ось
		6	C-ось
		7	U-ось
		8	V-ось
		9	W-ось
Статус M128, 280	1	-	0: M128 неактивный, -1: M128 активный
	2	-	Подача, программирована с помощью M128
Статус M116, 310	116	-	0: M116 неактивная, -1: M116 активная
	128	-	0: M128 неактивный, -1: M128 активный
	144	-	0: M144 неактивная, -1: M144 активная
Переключающая импульсная система TS, 350	10	-	Ось импульсной системы
	11	-	Эффективный радиус головки
	12	-	Эффективная длина
	13	-	Радиус регулировочное кольцо
	14	1	Смещение соосности главная ось
		2	Смещение соосности вспомогательная (побочная) ось
	15	-	Направление смещения соосности относительно 0°-положения
Настольный импульсный зонд TT	20	1	Центр X-оси (REF-система)
		2	Центр Y-оси (REF-система)
		3	Центр Z-оси (REF-система)

Имя группы,ID-№	Номер	Индекс	Значение
	21	-	Радиус тарелки
Последняя точка контактирования TCH PROBE-цикл 0 или последняя точка контактирования в режиме работы Вручную, 360	1	1 до 9	Позиция в активной системе координат ось 1 до 9
	2	1 до 9	Позиция в REF-системе ось 1 до 9
Значение из активной таблицы нулевых точек в активной системе координат, 500	НТ-С (нулевая точка)	1 до 9	X-ось до W-ось
REF-значение из активной таблицы нулевых точек, 501	НТ-С (нулевая точка)	1 до 9	X-ось до W-ось
Считывать значение из таблицы Пресет при учете кинематики станка, 502	Номер preset	1 до 9	X-ось до W-ось
Считывать значение из таблицы Пресет непосредственно, 503	Номер Пресет	1 до 9	X-ось до W-ось
Считывать базисный поворот из таблицы Пресет, 504	Номер Пресет	-	Базисный поворот из графы ROT
Таблица нулевых точек выбрана, 505	1	-	Значение возврата = 0: Таблица нулевых точек не активна Значение возврата = 1: Таблица нулевых точек
Данные из активной таблицы палет, 510	1	-	Активная строка
	2	-	Номер палеты из поля PAL/PGM
Параметры станка в распоряжении, 1010	ПС-номер (параметр станка)	ПС-индекс	Значение возврата = 0: MP не имеется Значение возврата = 1: MP в распоряжении

Пример: Подчинить значение активного размерного коэфицента Z-оси к Q25

```
55 FN18: SYSREAD Q25 = ID210 NR4 IDX3
```

FN19: PLC передача значений в PLC

С помощью функции FN 19: PLC можете передать до двух числовых значений или Q-параметров в PLC.

Длина шага и единицы: 0,1 µm или 0,0001°

Пример: Числовое значение 10 (соответствует 1µm или 0,001°) передать в PLC

```
56 FN19: PLC=+10/+Q3
```

FN20: WAIT FOR: ЧУ и PLC синхронизировать

Эту функцию Вы можете применять только при согласовании с производителем станков!

С помощью функции FN 20: WAIT FOR можете провести во время прогона программы синхронизацию между NC и PLC. ЧУ задерживает обработку, пока не будет выполнено условие, программированное в FN 20-предложении. УЧПУ может проверить следующие PLC-операнды:

PLC-операнд	Краткоеобозначение	Область адресов
Отметка	M	0 до 4999
Вход	I	0 до 31, 128 до 152 64 до 126 (первое PL 401 B) 192 до 254 (второе PL 401 B)
Выход	O	0 до 30 32 до 62 (первое PL 401 B) 64 до 94 (второе PL 401 B)
Счётчик	C	48 до 79
Таймер	T	0 до 95
Байт	B	0 до 4095
Слово	W	0 до 2047
Двойное слово	D	2048 до 4095

В предложении FN 20 разрешены следующие условия:

Условие	Короткое обозначение
Равно	==
Меньше чем	<
Больше чем	>
Меньше-равно	<=
Больше-равно	>=

Пример: приостановить прогон программы, до момента пока PLC установит метку 4095 на 1

```
32 FN20: WAIT FOR M4095==1
```

FN25: PRESET: Установить новую опорную точку

Эту функцию Вы можете программировать, только если Вы ввели ключевое слово 555343, смотри “Ввод числа кода”, страница 625.

С помощью функции FN 25: PRESET можете в прогоне программы установить новую опорную точку в возможной для выбора оси.

- Выбор функций Q-параметров: Нажать клавишу Q (в поле для ввода числовых значений, справа). Линейка программируемых клавишей (Softkey) показывает функции Q-параметров
- Выбор дополнительных функций: Нажать Softkey ОСНОВНЫЕ ФУНКЦИИ
- Выбор FN25: Переключить линейку Softkey на второй уровень, Softkey FN25 ОПОРНАЯ ТОЧКА УСТАНОВИТЬ нажать
- **Ось?**: Ввести ось, на которой должна быть установлена новая опорная точка, потверждение клавишей ENT
- **Значение для пересчета?**: Ввести координату в активной системе координат, на которой должна быть установлена новая опорная точка
- **Новая опорная точка?**: Ввести координату, которую должно иметь пересчитаемое значение в новой системе координат

Пример: установить на актуальной координате X+100 новую опорную точку

```
56 FN25: PRESET = X/+100/+0
```

Пример: Актуальная координата Z+50 должна иметь в новой системе координат значение -20

```
56 FN25: PRESET = Z/+50/-20
```

С помощью дополнительной функции M104 можете активировать последнюю установленную опорную точку (смотри “Активировать установленную в последнюю очередь опорную точку: M104” на странице 274).

FN26: TABOPEN: Открыть свободно определяемую таблицу

С помощью функции FN 26: С помощью функции FN 26: TABOPEN Вы открываете довольную, свободно определяемую таблицу, чтобы заполнить эту таблицу с FN27, или считывать с этой таблицы с FN28.



В программе ЧПУ может быть открыта всегда только одна таблица. Новая запись с TABOPEN закрывает открытую в последнюю очередь таблицу автоматически.

Таблица, которую хотим открыть должна иметь вторичное имя .TAB.

Пример: Открыть таблицу TAB1.TAB, которая сохраняется в списке ЧПУ TNC:\DIR1

```
56 FN26:  TABOPEN TNC:\DIR1\TAB1.TAB
```

FN27: TABWRITE: Описать свободно определяемую таблицу

С помощью функции FN 27: TABWRITE описываете таблицу, открытую раньше с помощью FN 26 TABOPEN

Вы можете определить вплоть до 8 наименований граф в одном TABWRITE-предложении, то есть описать. Наименования граф должны стоят в верхних кавычках и быть разделены запятой. Значение, которое ЧПУ должно записывать в соответственную графу, определяем в Q-параметрах.



Вы можете заполнять только числовые поля таблицы.

Если Вы хотите заполнять несколько граф в одной записи, Вы должны все значения подлежащие заполнению ввести в память как последующие номера Q-параметров.

Пример:

В строке 5 открытой в данный момент таблицы описываете радиус, глубину и D. Значения, которые будут записываться в таблицы, должны сохраняться в Q-параметрах Q5, Q6 и Q7

```
53 FN0: Q5 = 3,75
54 FN0: Q6 = -5
55 FN0: Q7 = 7,5
56 FN27: TABWRITE 5/“РАДИУС, ГЛУБИНА,D“ = Q5
```

FN28: TABREAD: Читать свободно определяемую таблицу

С помощью функции FN 28: TABWRITE описываете таблицу, открытую раньше с помощью FN 26 TABOPEN

Вы можете определить вплоть до 8 наименований граф в одном TABREAD-предложении, то есть считывать. Наименования граф должны стоят в кавычках и быть разделены запятой. Номера Q-параметров, под которыми ЧПУ должно записывать первое считаемое значение, определяем в FN 28-предложении.



Вы можете считывать только числовые поля таблицы.

Если проводится считывание нескольких граф в одной записи, то ЧПУ запоминает считанные значения в форме последующих номеров Q-параметров.

Пример:

В строке 6 открытой в данный момент таблицы читаете радиус, глубину и D. Первое значение сохранять в памяти в Q-параметрах Q10 (второе в Q11, третье в Q12).

```
56 FN28: TABREAD Q10 = 6/“РАДИУС, ГЛУБИНА,D“
```

11.9 Непосредственный ввод формулы

Ввод формулы

Через Softkeys можете вводить непосредственно в программу обработки математические формулы, содержащие несколько арифметических операций.

Формулы появляются нажатием на Softkey ФОРМУЛА. ЧПУ показывает следующие Softkeys на нескольких линейках:

Логическая функция	Softkey
Суммирование напр. **Q10 = Q1 + Q5**	+
Вычитание напр. **Q25 = Q7 – Q108**	-
Множение напр. **Q12 = 5 * Q5**	*
Деление напр. **Q25 = Q1 / Q2**	/
Открыть скобки напр. **Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)**	(
Закрыть скобки напр. **Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)**	)
Значение возвести в квадрат (англ. square) напр. **Q15 = SQ 5**	SQ
Извлечь корень (англ. square root) напр. **Q22 = SQRT 25**	SQRT
Синус угла напр. **Q44 = SIN 45**	SIN
Косинус угла напр. **Q45 = COS 45**	COS
Тангенс угла напр. **Q46 = TAN 45**	TAN
Аркус-синус Обратная функция синуса; определить угол из соотношения противолежащий катет/гипотенуза напр. **Q10 = ASIN 0,75**	ASIN
Аркус-косинус Обратная функция косинус; определить угол из соотношения прилежащий катет/гипотенуза напр. **Q11 = ACOS Q40**	ACOS

Логическая функция	Softkey
Аркус-тангенс Обратная функция тангенс; определить угол из соотношения противолежащий катет/прилежащий катет нпр. **Q12 = ATAN Q50**	ATAN
Значения возводить в степень нпр. **Q15 = 3^3**	^
Константа PI (3,14159) нпр. **Q15 = PI**	PI
Логарифм натуральный (LN) числа образовать Базисное число 2,7183 нпр. **Q15 = LN Q11**	LN
Образовать логарифм числа, базисное число 10 нпр. **Q33 = LOG Q22**	LOG
Показательная функция, 2,7183 в степени n нпр. **Q1 = EXP Q12**	EXP
Отрицание значений (множение через -1) нпр. **Q2 = NEG Q1**	NEG
Места после запятой отрезать Образование целого (числа) нпр. **Q3 = INT Q42**	INT
Образование абсолютного значения числа нпр. **Q4 = ABS Q22**	ABS
Места до запятой числа отрезать Фракционирование нпр. **Q5 = FRAC Q23**	FRAC
Проверка знака числа нпр. **Q12 = SGN Q50** Если возвратное значение Q12 = 1, то Q50 >= 0 Если возвратное значение Q12 = -1, то Q50 < 0	SGN
Значение по модулю (остаток из деления) рассчитать нпр. **Q12 = 400 % 360** Результат: Q12 = 40	%

Правила вычислений

Для программирования математических формул действуют следующие правила:

Точка перед штрихом-исчисление

```
12  Q1 = 5 * 3 + 2 * 10 = 35
```

1. Шаг расчета 5 * 3 = 15
2. Шаг расчета 2 * 10 = 20
3. Шаг расчета 15 * +20 = 35

или

```
13  Q2 = SQ 10 - 3^3 = 73
```

1. Шаг расчета 10 поднимать в квадрат = 100
2. Шаг исчисления 3 возвести в степень 3 = 27
3. Шаг расчета 100 – 27 = 73

Распределительный закон

Закон распределения при вычислениях в скобках

a * (b + c) = a * b + a * c

Пример ввода

Вычислить угол с arctan из противолежащего катета (Q12) и прилежащего катета (Q13); результат подчинить Q25:

Q ФОРМУЛА	Выбор ввода формулы: нажать клавишу Q и Softkey ФОРМУЛА
ПАРАМЕТР-№ ДЛЯ РЕЗУЛЬТАТА?	
ENT **25**	Ввести номер параметра
▷ ATAN	Переключать линейку с Softkey и выбрать функцию аркус-тангенс
◁ (	Переключить дальше линейку с Softkey и открыть скобки
Q **12**	Ввести Q-параметр с номером 12
/	Выбрать деление
Q **13**	Ввести Q-параметр с номером 13
) END	Закрыть скобки и заключить ввод формулы

ЧУ-предложение в качестве примера

```
37 Q25 = ATAN (Q12/Q13)
```

11.10 Предзанятые Q-параметры

Q-параметры от Q100 до Q122 загружаются ЧПУ разными значениями. Q-параметрам подчиняются:

- Значения из PLC
- Данные об инструментах и шпинделе
- Данные об эксплуатационном состоянии итд.

Значения из PLC от Q100 до Q107

ЧПУ использует параметры от Q100 до Q107, для переписания значений из PLC в ЧУ-программу.

Активный радиус инструмента: Q108

Активное значение радиуса инструмента подчиняется Q108. Q108 состоит из:

- Радиус инструмента R (табилца инструментов или TOOL DEF-предложение)
- Значение дельта DR из таблицы инструментов
- Значение дельта DR из TOOL CALL-предложения

Ось инструмента Q109

Значение параметра Q109 зависить от актуальной оси инструментов:

Ось инструмента	Значение параметра
Ось инструмента не определена	Q109 = –1
X-ось	Q109 = 0
Y-ось	Q109 = 1
Z-ось	Q109 = 2
U-ось	Q109 = 6
V-ось	Q109 = 7
W-ось	Q109 = 8

Состояние шпинделя: Q110

Значение параметра Q110 зависить от последней программированной M-функции для шпинделя:

M-функция	Значение параметра
Состояние шпинделя не определено	Q110 = –1
M03 Шпиндель ON по часовой стрелке	Q110 = 0
M04: Шпиндель ON против часовой стрелки	Q110 = 1
M05 после M03	Q110 = 2
M05 после M04	Q110 = 3

Снабжение СОЖ: Q111

M-функция	Значение параметра
M08 СОЖ ON	Q111 = 1
M09: СОЖ OFF	Q111 = 0

Коэфицент перекрывания: Q112

ЧПУ подчиняет Q112 коэфицент перекрытия при фрезеровании выемек/карманов (MP7430).

Данные о размерах в программе: Q113 Q113

Значение параметра Q113 зависить при вложенностях с PGM CALL от данных о размерах программы, вызывающей как первая другую программу.

Размерные данные главной программы	Значение параметра
Метрическая система (мм)	Q113 = 0
Дюймовая система (дюйм,inch)	Q113 = 1

Длина инструмента: Q114

Актуальное значение длины инструмента подчиняется Q114.

Координаты после ощупывания во время прогона программы

Параметры Q115 до Q119 содержат после запрограммированного измерения с помощью 3D-зонда координаты положения шпинделя в момент ощупывания. Координаты относятся к опорной точке, активной в режиме работы Вручную.

Длина контактного щупа и радиус головки зонда не учитываются для этих координат.

Ось координат	Значение параметра
X-ось	Q115
Y-ось	Q116
Z-ось	Q117
IV-ая ось зависить от MP100	Q118
V-ая ось зависить от MP100	Q119

Отклонение Факт-Заданного-значения при автоматическом измерении инструмента с помощью TT 130

Фактическое-Заданное-отклонение	Значение параметра
Длина инструмента	Q115
Радиус инструмента	Q116

Наклон плоскости наклона с помощью уголков загатовки: рассчитанные УЧПУ координаты для осей вращения

Координаты	Значение параметра
A-ось	Q120
B-ось	Q121
C-ось	Q122

Результаты измерения циклов импульсной системы (смотри также инструкцию обслуживания Циклы импульсной системы)

Измерённые действительные значения	Значение параметра
Угол прямой	Q150
Центр на главной оси	Q151
Центр на вспомогательной оси	Q152
Диаметр	Q153
Длина выемки (кармана)	Q154
Ширина выемки (кармана)	Q155
Длина избранной в цикле оси	Q156
Положение средней оси	Q157
Угол A-оси	Q158
Угол B-оси	Q159
Координата избранной в цикле оси	Q160

Установлённое отклонение	Значение параметра
Центр на главной оси	Q161
Центр на вспомогательной оси	Q162
Диаметр	Q163
Длина выемки (кармана)	Q164
Ширина выемки (кармана)	Q165
Измерённая длина	Q166
Положение средней оси	Q167

Установленные пространственные углы	Значение параметра
Поворот вокруг оси A	Q170
Поворот вокруг оси B	Q171
Поворот вокруг оси C	Q172

Статус загатовки	Значение параметра
Хорошо	Q180
Дополнительная обработка	Q181
Отходы (брак)	Q182

Измерённое отклонение с помощью цикла 440	Значение параметра
X-ось	Q185
Y-ось	Q186
Z-ось	Q187

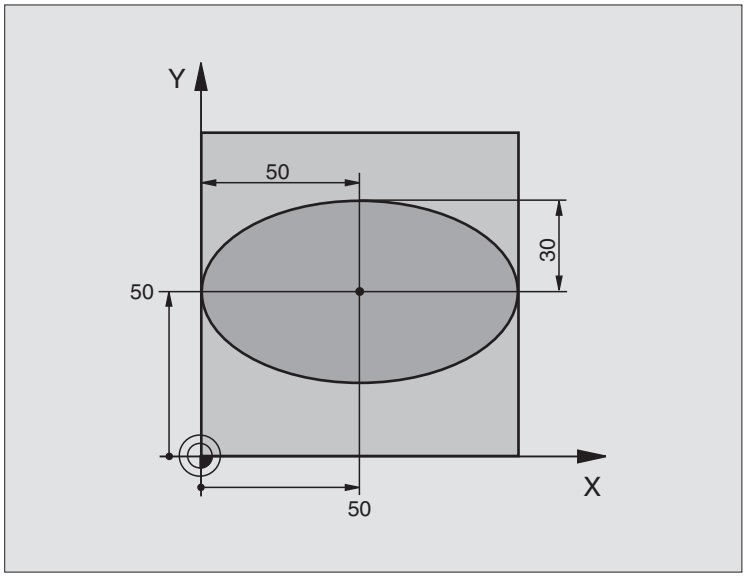
Зарезервированный для внутреннего применения	Значение параметра
Отметка для циклов (графические изображения обработки)	Q197
Номер активного в последнем цикла измерения	Q198

Статус измерение инструмента с помощью TT	Значение параметра
Инструмент в пределах допуска	Q199 = 0,0
Инструмент изнесён (LTOL/RTOL перешагнут)	Q199 = 1,0
Инструмент изломан (LBREAK/RBREAK перешагнут)	Q199 = 2,0

Пример: Эллипс

Прохождение программы

- Контур эллипса создан с помощью многих небольших отрезков прямой (определяемый через Q7). Чем больше установленных шагов расчёта, тем более гладким будет контур.
- Направление фрезерования установливаем через угол старта и конечный угол на поверхности:
  Направление обработки по часовой стрелке:
  Угол старта > конечный угол
  Направление обработки по часовой стрелке:
  Угол старта < конечный угол
- Радиус инструмента не учитывается



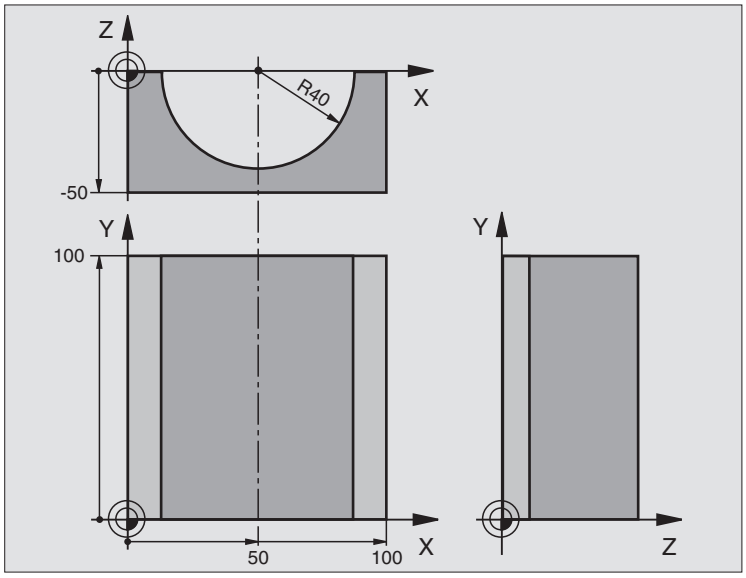
0 BEGIN PGM ELLIPSE MM	
1 FN 0: Q1 =+50	Центр X-оси
2 FN 0: Q2 =+50	Центр Y-оси
3 FN 0: Q3 =+50	Полуось X
4 FN 0: Q4 =+30	Полуось Y
5 FN 0: Q5 = +0	Угол старта на поверхности
6 FN 0: Q6 =+360	Конечный угол на поверхности
7 FN 0: Q7 =+40	Количество шагов расчёта
8 FN 0: Q8 = +0	Угловое положение эллипса
9 FN 0: Q9 =+5	Глубина фрезерования
10 FN 0: Q10 =+100	Подача на глубину
11 FN 0: Q11 =+350	Подача фрезерования
12 FN 0: Q12 =+2	Безопасное расстояние для предпозиционирования
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Дефиниция заготовки
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL DEF 1 L+0 R+2.5	Определение инструмента
16 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента
17 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
18 CALL LBL 10	Вызов обработки
19 L Z+100 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы

20 LBL 10	Подпрограмма 10: Обработка
21 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА	Перемести нулевую точку в центр эллипса
22 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
23 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
24 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Угловое положение на поверхности пересчитать
25 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
26 Q35 = (Q6 - Q5) / Q7	Расчитать шаг угла
27 Q36 = Q5	Копировать угол старта
28 Q37 = 0	Установить счётчик проходов
29 Q21 = Q3 * COS Q36	Расчитать X-координату точки старта
30 Q22 = Q4 * SIN Q36	Расчитать Y-координату точки старта
31 L X+Q21 Y+Q22 R0 FMAX M3	Наезд на точку старта на поверхности
32 L Z+Q12 R0 FMAX	Предпозиционировать на безопасное расстояние на оси шпинделя
33 L Z-Q9 R0 FQ10	Перемещение на глубину обработки
34 LBL 1	
35 Q36 = Q36 + Q35	Актуализовать угол
36 Q37 = Q37 + 1	Актуализовать счётчик проходов
37 Q21 = Q3 * COS Q36	Расчёт актуальной X-координаты
38 Q22 = Q4 * SIN Q36	Расчёт актуальной Y-координаты
39 L X+Q21 Y+Q22 R0 FQ11	Наезд следующей точки
40 FN 12: IF +Q37 LT +Q7 GOTO LBL 1	Запрос "не готов" ли, если да то возврат к LBL 1
41 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Сброс поворота
42 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
43 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА	Сброс перемещения нулевой точки
44 CYCL DEF 7.1 X+0	
45 CYCL DEF 7.2 Y+0	
46 L Z+Q12 F0 FMAX	Проезд на безопасное расстояние
47 LBL 0	Конец подпрограммы
48 END PGM ELLIPSE MM	

Пример: Цилиндр вогнутый с помощью радиусной фрезы

Прохождение программы

- Программа функционирует только с применением радиусной фрезы, длина инструмента относится к центру головки
- Контур цилиндра состоит из многих небольших отрезков прямой (определяемый через Q13). Чем больше установленных шагов, тем более гладким будет контур.
- Цилиндр фрезеруется продольно (здесь: параллельно к оси Y)
- Направление фрезерования определяется через угол старта и конечный угол в пространстве:
  Направление обработки по часовой стрелке:
  Угол старта > конечный угол
  Направление обработки по часовой стрелке:
  Угол старта < конечный угол
- Радиус инструмента корригируется автоматически



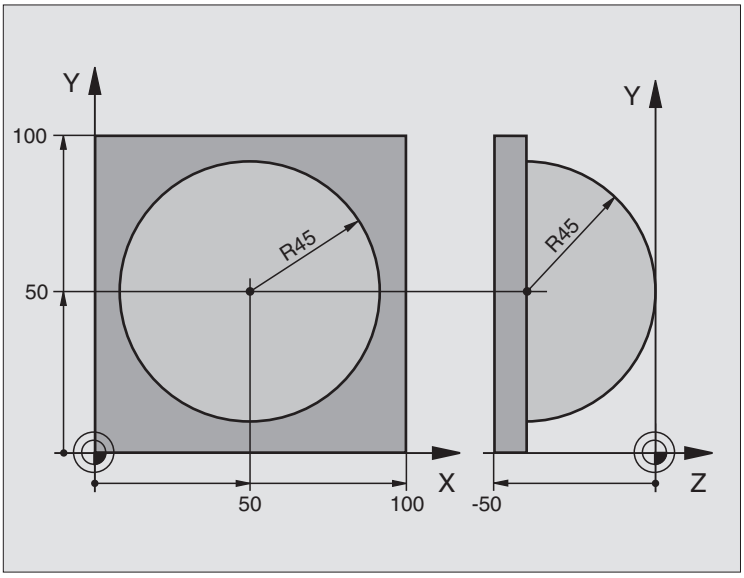
0 BEGIN PGM ZYLIN MM	
1 FN 0: Q1 =+50	Центр X-оси
2 FN 0: Q2 =+0	Центр Y-оси
3 FN 0: Q3 =+0	Центр Z-оси
4 FN 0: Q4 =+90	Угол старта пространство (плоскость Z/X)
5 FN 0: Q5 = +270	Конечный угол пространство (плоскость Z/X)
6 FN 0: Q6 =+40	Радиус цилиндра
7 FN 0: Q7 =+100	Длина цилиндра
8 FN 0: Q8 = +0	Угловое положение на плоскости X/Y
9 FN 0: Q10 =+5	Припуск радиус цилиндра
10 FN 0: Q11 =+250	Подача на глубину врезания
11 FN 0: Q12 =+400	Подача фрезерования
12 FN 0: Q13 =+90	Количество резаний
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Дефиниция заготовки
15 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL DEF 1 L+0 R+3	Определение инструмента
16 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента
17 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента
18 CALL LBL 10	Вызов обработки
19 FN 0: Q10 =+0	Возврат припуска

20 CALL LBL 10	Вызов обработки
21 L Z+100 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
22 LBL 10	Подпрограмма 10: Обработка
23 Q16 = Q6 - Q10 - Q108	Расчёт припуска и инструмента относительно радиуса цилиндра
24 FN 0: Q20 = +1	Установить счётчик проходов
25 FN 0: Q24 = +Q4	Угол старта пространство (плоскость Z/X) копировать
26 Q25 = (Q5 - Q4) / Q13	Расчитать шаг угла
27 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА	Переместить нулевую точку в центр цилиндра (X-ось)
28 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
29 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
30 CYCL DEF 7.3 Z+Q3	
31 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Угловое положение на поверхности пересчитать
32 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
33 L X+0 Y+0 R0 FMAX	Предпозиционирование на плоскости в центр цилиндра
34 L Z+5 R0 F1000 M3	Предпозиционировать на оси шпинделя
35 LBL 1	
36 CC Z+0 X+0	Установить полюс на Z/X-плоскости
37 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Наезд на позицию старта цилиндра, врезая в материал под углом
38 L Y+Q7 R0 FQ12	Продольное резание в направлении Y+
39 FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Актуализовать счётчик проходов
40 FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Актуализовать пространственный угол
41 FN 11: IF +Q20 GT +Q13 GOTO LBL 99	Запрос готов ли, если да то прыжок к концу
42 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Проезд по приближённой ”дуге” для следующего продольного резания
43 L Y+0 R0 FQ12	Продольное резание в направлении Y–
44 FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Актуализовать счётчик проходов
45 FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Актуализовать пространственный угол
46 FN 12: IF +Q20 LT +Q13 GOTO LBL 1	Запрос "не готов" ли, если да то возврат к LBL 1
47 LBL 99	
48 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Сброс поворота
49 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
50 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА	Сброс перемещения нулевой точки
51 CYCL DEF 7.1 X+0	
52 CYCL DEF 7.2 Y+0	
53 CYCL DEF 7.3 Z+0	
54 LBL 0	Конец подпрограммы
55 END PGM ZYLIN	

Пример: выпуклый шар с помощью концевой фрезы

Прохождение программы

- Программа сработает только с применением концевой фрезы
- Контур шара создаётся с помощью многих небольших отрезков прямой (Z/X-плоскость, определяемой через Q14). Чем меньше установлен шаг угла, тем более гладким булет контур.
- Количество резаний по контуру определяется с помошью шага угла на плоскости (через Q18)
- Шар фрезеруется 3D-резанием снизу на верх
- Радиус инструмента корригируется автоматически



0 BEGIN PGM ШАР MM	
1 FN 0: Q1 =+50	Центр X-оси
2 FN 0: Q2 =+50	Центр Y-оси
3 FN 0: Q4 =+90	Угол старта пространство (плоскость Z/X)
4 FN 0: Q5 = +0	Конечный угол пространство (плоскость Z/X)
5 FN 0: Q14 =+5	Шаг угла в пространстве
6 FN 0: Q6 =+45	Радиус шара
7 FN 0: Q8 = +0	Угол старта углового положения на плоскости X/Y
8 FN 0: Q9 =+360	Конечный угол углового положения на плоскости X/Y
9 FN 0: Q18 =+10	Шаг угла на плоскости X/Y для черновой обработки
10 FN 0: Q10 =+5	Припуск радиуса шара для черновой обработки
11 FN 0: Q11 =+2	Безопасное расстояние для предпозиционирования на оси шпинделя
12 FN 0: Q12 =+350	Подача фрезерования
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Дефиниция загатовки
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL DEF 1 L+0 R+3.5	Определение инструмента
16 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента
17 L Z+250 R0 FMAX	Свободный ход инструмента

18 CALL LBL 10	Вызов обработки
19 FN 0: Q10 =+0	Возврат припуска
20 FN 0: Q18 =+5	Шаг угла на плоскости X/Y для чистовой обработки
21 CALL LBL 10	Вызов обработки
22 L Z+100 R0 FMAX M2	Свободный ход инструмента, конец программы
23 LBL 10	Подпрограмма 10: Обработка
24 FN 1: Q23 = +Q11 + +Q6	Расчёт Z-координаты для предпозиционирования
25 FN 0: Q24 = +Q4	Угол старта пространство (плоскость Z/X) копировать
26 FN 1: Q26 = +Q6 + +Q108	Радиус шара корректировать для предпозиционирования
27 FN 0: Q28 = +Q8	Угловое положение на плоскости копировать
28 FN 1: Q16 = +Q6 + +Q10	Учитывать припуск для радиуса шара
29 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА	Перемести нулевую точку в центр шара
30 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
31 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
32 CYCL DEF 7.3 Z-Q16	
33 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Угол старта углового положения на плоскости пересчитать
34 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
35 LBL 1	Предпозиционировать на оси шпинделя
36 CC X+0 Y+0	Установить полюс на X/Y-плоскости для предпозиционирования
37 LP PR+Q26 PA+Q8 R0 FQ12	Предпозиционировать на плоскости
38 CC Z+0 X+Q108	Установить полюс на Z/X-плоскости, со смещением на величину радиуса инструмента
39 L Y+0 Z+0 FQ12	Проезд на глубину

40 LBL 2	
41 LP PR+Q6 PA+Q24 R9 FQ12	Проезд приближённой “дугой” на верх
42 FN 2: Q24 = +Q24 - +Q14	Актуализовать пространственный угол
43 FN 11: IF +Q24 GT +Q5 GOTO LBL 2	Запрос готова ли дуга, если нет, то возврат к LBL 2
44 LP PR+Q6 PA+Q5	Наезд конечного угла в пространстве
45 L Z+Q23 R0 F1000	Свободный ход на оси шпинделя
46 L X+Q26 R0 FMAX	Предпозиционировать для следующей дуги
47 FN 1: Q28 = +Q28 + +Q18	Угловое положение на плоскости актуализовать
48 FN 0: Q24 = +Q4	Возврат пространственного угла
49 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Активировать новое угловое положение
50 CYCL DEF 10,0 ROT+Q28	
51 FN 12: IF +Q28 LT +Q9 GOTO LBL 1	
52 FN 9: IF +Q28 EQU +Q9 GOTO LBL 1	Запрос на "не готово", если да, то возврат к LBL 1
53 CYCL DEF 10.0 ПОВОРОТ	Сброс поворота
54 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
55 CYCL DEF 7.0 НУЛЕВАЯ ТОЧКА	Сброс перемещения нулевой точки
56 CYCL DEF 7.1 X+0	
57 CYCL DEF 7.2 Y+0	
58 CYCL DEF 7.3 Z+0	
59 LBL 0	Конец подпрограммы
60 END PGM ШАР MM	



12

Тест программы и прогон программы

12.1 Графика

Применение

В режимах работы прогона программы и в режиме работы Тест программы УЧПУ моделирует обработку гафически. Через программируемые клавиши (Softkeys) Вы выбираете вид имитирования, как

- Вид сверху
- Представление в 3 плоскостях
- 3D-представление

Графика ЧПУ соответствует изображении загатовки, обрабатываемой с помощью цилиндрического инструмента. В случае активной таблицы инструментов Вы можете изображать обработку с помощью радиусной фрезы. Занесите для этого R2 = R в таблицы инструментов.

ЧПУ не указывает графики, если

- актуальная программа не содержит действительного определения обрабатываемой детали
- не избрана программа

С помощью параметров станка от 7315 до 7317 Вы можете установить, что ЧПУ не укажет графики также тогда, если не определена ось шпинделя или ось шпинделя не перемещена.



С помощью новой 3D-графики можете представлять даже обработку на наклоненной плоскости обработки и обработку многосторонную графически, после того, как программа симулировалась в другом виде. Для применения этой функции нужно оборудование MC 422 B. Для ускорения графики теста на версиях оборудования постарше, следует установить бит 5 параметра станка 7310 = 1. Таким образом функции, внедренные специально для новой 3D-графики, деактивируются.

ЧПУ не выдаёт программированного в TOOL CALL-записи припуска радиуса DR в графике.

Настройка скорости теста программы

Скорость теста программы настроивается только тогда, если активировалась функция «Индикация веремени обработки» (смотри “Выбор функции секундометра” на странице 605). Иначе УЧПУ выполняет всегда тест прогарммы с максимальной скоростью.

Последняя установленная скорость остается так долго активной (также при выключении тока), пока не будет изменена.

После пуска программы, УЧПУ указует следующие программируемые клавиши, с помощью которых можете настроивать скорость симуляции:

Функции	Softkey
Тест программы со скоростью, с которой отрабатывается программа (программированные подачи учитываются)	
Скорость теста поэтапно повышать	
Скорость теста поэтапно уменьшать	
Программу тестовать с максимально возможной скоростью (основная настройка)	

Обзор виды на деталь

В режимах работы прогона программы и в режиме работы Тест программы ЧПУ указывает следующие программируемые клавиши (Softkeys):

Вид	Softkey
Вид сверху	
Представление в 3 плоскостях	
3D-представление	

Ограничение во время прогона программы

Обработку не возможно одновременно представить графически, если ВМ ЧПУ уже загружена сложными задачами обработки или операциями обработки больших поверхностей. Пример: строчечное фрезерование по всей детали с помощью большого инструмента. ЧПУ не продолжает графики и показывает текст **ERROR** (ОШИБКА) в окне графики. Обработка однако выполняется дальше.

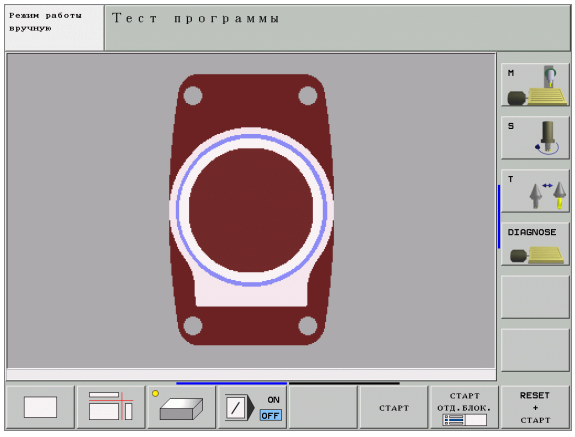
Вид сверху

Графическое моделирование осуществляется в этом виде скорее чем во всех других.

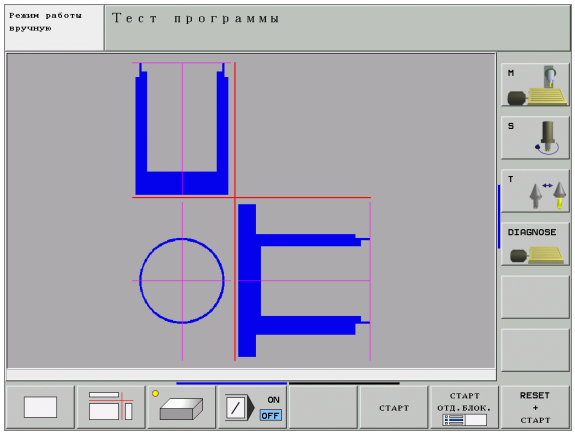
Если имеется мышь на станке, то можете, позиционируя указатель мыши на любом месте детали, считывать глубину этого места на линейке статуса.



- Выбор вида сверху с помощью программируемой клавиши (Softkey)
- Для представления на глубине этой графики действует: “Чем глубже, тем темнее”



Представление в 3 плоскостях



Изображение показывает вид сверху с двумя резанями, похоже технического чертёжа. Символ налево под графикой указывает, соответствует ли изображение методу проекции 1 или методу проекции 2 согласно норме ДИН 6, часть 1 (выбор через MP7310).

В случае изображения в 3 плоскостях находятся в распоряжении функции для увеличения выреза смотри “Увеличение отрезка”, страница 603.

Дополнительно Вы можете переместить плоскость резания через программируемые клавиши:



▶ Выберите Sofkey для представления загатовки в 3 плоскостьях



▶ Переключите линейку Softkey и выберите Softkey выбора для плоскостей резания

▶ ЧПУ указывает следующие программируемые клавиши:

Функция	Softkeys	
Вертикальную плоскость резания передвинуть направо или налево		
Вертикальную плоскость передвинуть вперед или назад		
Горизонтальную плоскость резания передвинуть вверх или вниз		

Положение плоскости резания видно во время перемещения на экране.

Базисная настройка плоскости резания так избрана, что она лежит на плоскости обработки в центре детали и на оси инструментов на верхней грани детали.

Координаты линии резания

ЧПУ указывает координаты линии резания, относительно нулевой точки обрабатываемой детали, внизу в окне графики. Изображаются только координаты на плоскости обработки. Эту функцию активируем с помощью параметра станка 7310.

3D-представления

ЧПУ показывает обрабатываемую деталь пространственно. Если оператор располагает соответствующим оборудованием, то УЧПУ представляет с помощью 3D-графики высокого разрешения даже обработку на наклоненной плоскости обработки и многоосевую обработку.

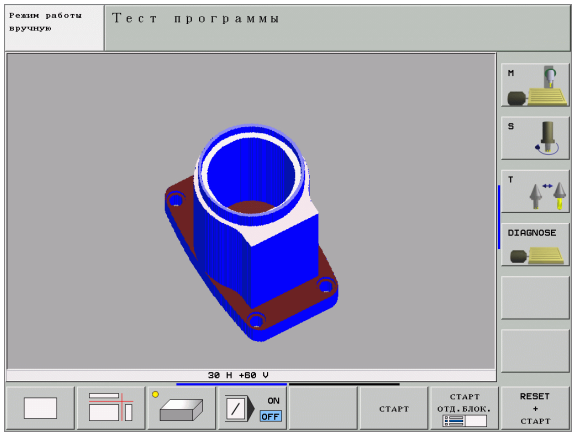
3D-изображение можете поворачивать используя программируемую клавишу вокруг вертикальной оси или опрокидывать вокруг горизонтальной оси. Если к УЧПУ подключена мышь, тогда нажатием правой клавиши мыши можете также отрабатывать эту функцию.

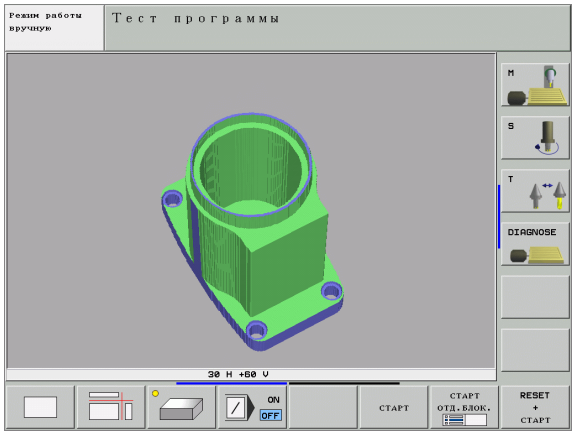
Очертания загатовки в начале графического моделирования Вы можете представить в виде рамок.

В режиме работы Тест программы находятся в распоряжении функции для увеличения выреза, смотри “Увеличение отрезка”, страница 603.



- Выбор 3D-изображения с помощью программируемой клавиши. Двойным нажатием программируемой клавиши переключаете на графику высокого разрешения 3D. Переключение возможно только тогда, если симуляция окончена. Графика высокого разрешения указует также обработку на наклоненной плоскости обработки







Скорость 3D-графики зависит от длины режущих кромок (графа LCUTS в таблицы инструментов). Если LCUTS дефинировано с 0 (базисная настройка), тогда симуляция расчитывает бесконечную длину кромок, что приводит к долгим расчетам ЭВМ. Если не хотите дефинировать LCUTS, можете установить значение параметра 7312 на значение от 5 до 10. Таким образом УЧПУ ограничивает внутренее длину кромок до значения, возникающего из MP7312 умножить через диаметр инструмента.

3D-представление поворочивать увеличивать/уменьшать

- Переключать линейку программируемых клавишей, пока не появится клавиша для выбора функции поворочивания и увеличения/уменьшения



- Выбор функции для поворота и увеличения/уменьшения:

Функция	Softkeys
Представление 5°-шагами вертикально поворочивать	 
Изображение 5°-шагами горизонтально повернуть	 
Изображение шагами увеличивать. Если изображение увеличено, то УЧПУ указывает в линейке сноски окна графики букву **Z**	
Изображение шагами уменьшать. Если изображение уменьшено, то УЧПУ указывает в линейке сноски окна графики букву **Z**	
Сброс изорбажения на программированную величину	

Если к УЧПУ подключена мышь, то вышеописанные функции можете выполнить также с помощью мыши:

- Для трехмерного поворота изображаемой графики: деражать нажатой правую клавишу мыши и перемещать мышь. В случае 3D-графики высокой разделителной способности УЧПУ указует систему координат, изображаемую активную в данный момент ориентацию детали, в случае нормального 3D-изображения деталь поворочивается полностью вместе с изображением. После освобождения правой клавиши мыши, УЧПУ устанавливает деталь в дефинированном направлении
- Для смещения изображаемой графики: деражать нажатой среднюю клавишу мыши или шарик мыши и перемещать мышь. УЧПУ смещает деталь в соответственном направлении. После освобождения средней клавиши мыши, УЧПУ устанавливает деталь на дефинированную позицию
- Для увеличения/уменьшения определенного участка с помощью мыши: маркировать нажатой левой клавишой мыши прямоугольный участок увеличения. После освобождения левой клавиши мыши, УЧПУ увеличивает деталь на дефинированном участке
- Для быстрого увеличения и уменьшения с помощью мыши: шарик мыши поворочивать вперед или назад

Рамки для очертаний обрабатываемой детали высвечивать и выделять

- Переключать линейку программируемых клавишей, пока не появится клавиша для выбора функции поворочивания и увеличения/уменьшения



- Выбор функции для поворота и увеличения/ уменьшения:



- Высветить рамки для BLK-FORM: Установить подсвеченное поле в Softkey на ВЫСВЕТИТЬ

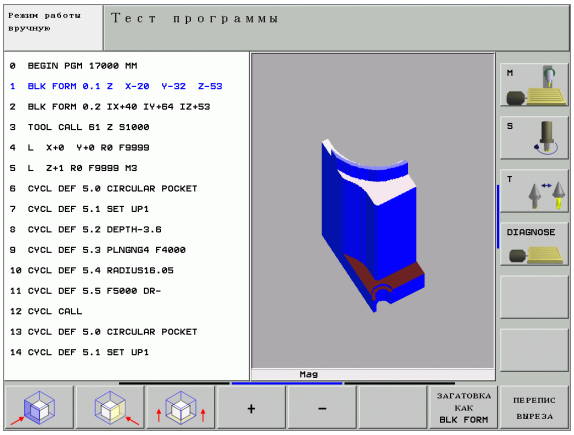


- Отменить рамки для BLK-FORM: Установить подсвеченное поле в Softkey на ОТМЕНА

Увеличение отрезка

Вырез можете изменять в режиме работы Тест программы и в режиме работы прогона программы во всех видах.

Для этого надо остановить графическое моделирование и прогон программы. Увеличение разреза всегда действительно во всех видах представлений.



Изменение увеличения выреза

Программируемые клавиши смотри таблицу

- Если это необходимо, остановить графическое моделирование
- Softkey-линейку переключить в режиме работы Тест программы, пока не появится Softkey выбора для увеличения отрезка.



- Выбор функции для увеличения выреза
- Выбор стороны детали с помощью программируемой клавиши (смотри таблица внизу)
- Загатовку поменьшить или увеличить: Softkey „–“ или „+“ держать нажатым
- Тест программы или прогон программы запускать заново с помощью программируемой клавиши START (RESET + START восстановливает начальную форму и размеры обрабатываемой детали)

Функция	Softkeys	
Выбор левой/правой стороны загатовки		
Выбор передней/задней стороны загатовки		
Выбор внешней/нижней стороны загатовки		
Поверхности резания для уменьшения или увеличения обрабатываемой детали передвинуть	–	+
Приём фрагмента	ПЕРЕПИС ВЫРЕЗА	

Положение курсора при увеличении выреза

ЧПУ указывает во время увеличения выреза координаты той оси, которая подвергается обрезке. Координаты соответствуют диапазону, установленному для увеличения выреза. Слева от косой черты ЧПУ указывает самую маленькую коодинату диапазона (MIN-пункт), на право от неё самую большую координату (MAX-пункт).

В случае увеличённого изображения ЧПУ высвечивает внизу на правой стороне экрана **MAGN**.

Если ЧПУ больше не в состоянии дальше уменьшать или увиличивать обрабатываемую деталь, то оно высвечивает соответственное сообщение об ошибках в окне графики. Чтобы сбросить это сообщение об ошибках, следует увеличить или уменьшить повторно эту деталь.

Повторение графического моделирования

Программу обработки Вы можете довольно часто графически моделировать. Для этого Вы можете восстановлвать прежнее состояние графики на обрабатываемой детали или на увеличённом вырезе детали.

Функция	Softkey
Представить необработанную деталь в выбранной последней увеличении фрагмента	ЗАГАТОВКУ СБРОСИТЬ BLK FORM
Сброс увеличения фрагмента, так что ЧПУ показывает обработанную или необработанную деталь согласно программированной BLK-форме	ЗАГАТОВКА КАК BLK FORM



С помощью Softkey ЗАГАТОВКА КАК BLK FORM УЧПУ указует – также после фрагмента без ФРАГМЕНТ ПРИНЯТЬ. –обрабатываемую деталь снова в запрограммированных размерах.

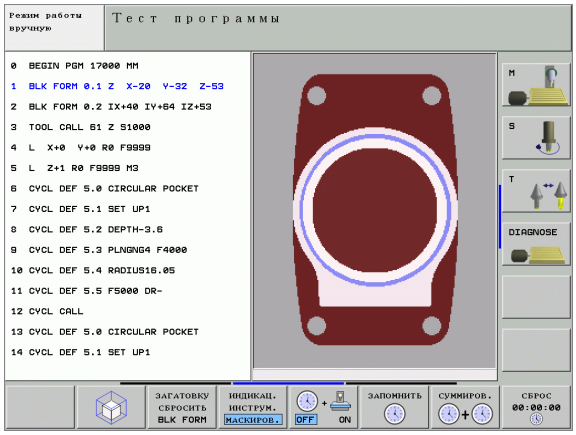
Установление времени обработки

Режимы работы при прогоне программы

Индикация времени с момента пуска программы до конца программы. В случае перерывов время остановливается.

Тест программы

Индикация времени, которое вычисляет ЧПУ для продолжительности движений инструмента, выполняющихся с подачей. Определённое ЧПУ время пригодно только иногда для калькуляции времени изготовления, так как ЧПУ не учитывает времени операций машины (нпр. для смены инструмента). Если оператор включил установление времени обработки, может он генерировать файл, в котором указываются все времена работы использванных в программе инструментов (смотри “Зависимые файлы” на странице 640).



Выбор функции секундометра

Переключить линейку программируемых клавишей, пока ЧПУ не укажет следующих клавишей, оснащённых функциями секундометра:

Функции секундометра	Softkey
Функцию установления времени обработки включить (ВКЛ)/выключить (ВЫКЛ)	OFF ON
Указанное время ввести в память	ЗАПОМНИТЬ
Указать сумму сохраняемого и показываемого времени	СУММИРОВ.
Сброс указываемого времени	СБРОС 00:00:00

Программируемые клавиши на лево от функции секундометра зависят от выбранного разделения (сегментации) дисплея.

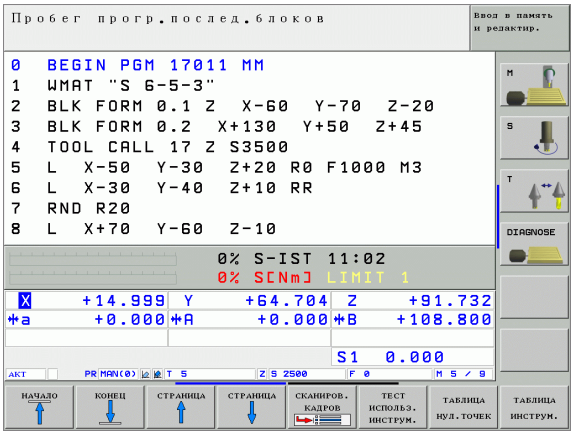
УЧПУ сбросывает в тесте прогарммы время обработки, как только будет отрабатываться новая **BLK-FORM**.

12.2 Функции для индикации программы

Обзор

В режимах работы прогона программы и в режиме работы Тест программы ЧПУ указывает программируемые клавиши, с помощью которых Вы можете проводить "листование" программы обработки на экране, а именно отдельными страницами:

Функции	Softkey
Листание в программе на одну страницу экрана в обратном направлении	СТРАНИЦА
Листание в программе на одну страницу экрана вперёд	СТРАНИЦА
Выбор начала программы	НАЧАЛО
Выбор конца программы	КОНЕЦ



12.3 Тест программы

Применение

В режиме работы Тест программы Вы моделируете прогон программ и частей программ, чтобы исключить появление ошибок в прогоне программы. ЧПУ поддерживает Вас в обнаруживании

- геометрических несовместимостей
- отсутствующих данных
- не возможных для выполнения прыжков
- нарушений рабочего пространства

Дополнительно Вы можете пользоваться следующими функциями:

- Проведение теста программы отдельными предложениями
- Прекращение теста в любом предложении
- Пропуск предложений
- Функции для графического представления
- Установление времени обработки
- Дополнительная индикация статуса



УЧПУ не моделирует всех действительно осуществляемых станком перемещений, нпр.

- перемещений при смене инструмента, которые дефинировались производителем станка в макросе смены инструмента или через PLC
- позиционирования, дефинированного производителем станков в макросе функции M
- позиционирования, выполняемого производителем через PLC
- позицинирования, осуществляемого смену палет

Фирма HEIDENHAIN рекомендует поэтому осторожно начинать перемещения в программе, даже если тест программы не обнаружил ошибок и не появились очевидные повреждения детали.

Учтите, что тест программы исходит из условия, что инструмент находится на безопасной высоте над обрабатываемой деталью. К началу программы следует поэтому занять позицию, из которой УЧПУ может позиционировать без столкновений для обработки.

Выполнить тест программы

В случае активного центрального магазина инструментов Вы должны заранее активировать таблицу инструментов для теста программы (статус S). Выберите для этого в режиме работы Тест программы таблицу инструментов через управление файлами (PGM MGT).

С помощью MOD-функции ДЕТАЛЬ В РАБ.ПРОСТРАНСТВЕ Вы активируете надзор рабочего пространства для теста программы смотри “Представление обрабатываемой детали в рабочем постранстве”, страница 643.



- Выбор режима работы Тест программы
- Указать с помощью клавиши PGM MGT управление файлами и выбрать файл, который должен подвергаться тесту или
- Выбор начала программы: С помошью клавиши GOTO (ИДИ К) выбрать “0” и потвердить ввод клавишей ENT

ЧПУ указывает следующие программируемые клавиши:

Функции	Softkey
Отображение загатовки и тест целой программы	
Тестование всей программы	
Тестование каждого отдельного предложения программы	
Остановить тест программы (Softkey появляется только, если оператор запустил тест программы)	

Операторо может в любое время – даже в циклах обработки – прервать теста программы и затем его продолжать. Для продолжения теста нельзя осуществлять следующих операций:

- с помощью клавиши GOTO выбирать другой кадр
- выполнять изменений в программе
- сменять режим работы
- выбирать новую программу

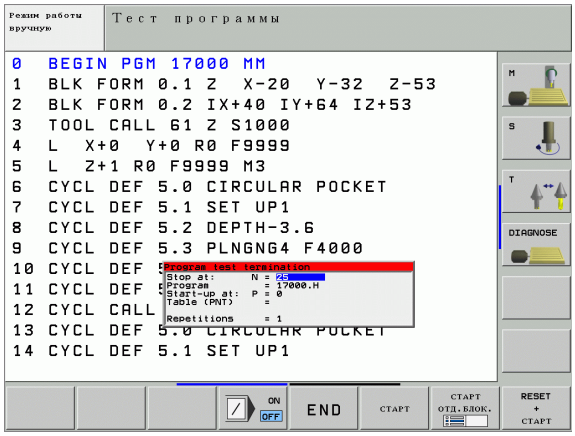
Выполнить тест программы вплоть до определённого кадра

С СТОП ПРИ N ЧПУ выполняет тест программы только до этого предложения с номером N.

- Выбор начала программы в режиме работы Тест программы
- Выбор теста программы вплоть до определённого предложения:
  Нажать программируемую клавишу СТОП ПРИ N

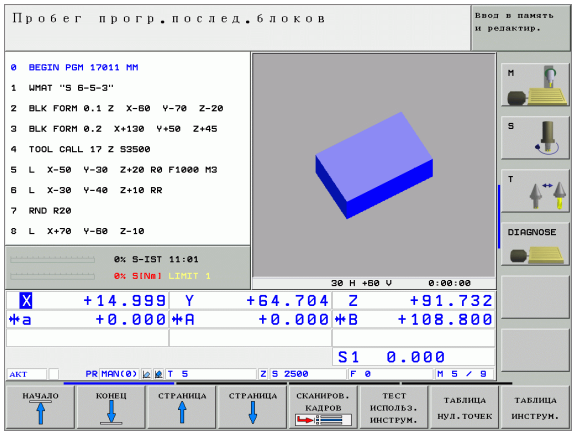


- **Стоп при N**: Ввести номер предложения, на котором надо остановить тест программы
- **Программа**: Ввести название программы, содержащей предложение с избранным номером; ЧПУ указывает название выбранной программы; если Стоп программы должен наступить в программе вызванной с помощью PGM CALL, то занести это название
- **Повторения**: Ввести количество повторений, которые должны осуществляться, если N находится в повторении части программы
- Тест сегмента программы: Нажать программируемую клавишу СТАРТ; ЧПУ тестирует программу до занесенного предложения Прогон программы



12.4 Прогон программы

Применение



В режиме работы Прогон программы последовательность предложений ЧПУ выполняет программу обработки постоянно до конца программы или до программированного перерыва.

В режиме работы Прогон программы отдельными кадрами ЧПУ отрабатывает каждый кадр отдельно, после нажатия внешней клавиши СТАРТ.

Следующие ЧПУ-функции Вы можете использовать в режимах работы прогона программы:

- Прерывание прогона программы
- Прогон программы до определённого предложения
- пропуск кадров
- Редактирование таблицы инструментов TOOL.T
- Q-параметры контролировать и изменять
- Совмещение позиционирования маховичком
- Функции для графического представления
- Дополнительная индикация статуса

Выполнить программу обработки

Подготовка

1. Закрепить заагатовку на столе станка
2. Установление точки отнесения (опорной точки)
3. Требуемые таблицы и палеты –файлы выбрать (статус M)
4. Выбрать программу обработки (статус M)

Подачу и число оборотов шпинделя Вы можете изменить с помощью вращающихся ручек перерегулирования (Override).

Через программируемую клавишу FMAX можете уменьшить скорость ускоренного хода, если хотите провести отладку ЧУ-программы. Введённое значение остаётся активным также после выключения/включения станка. Чтобы восстановить начальную скорость ускоренного хода, следует снова ввести соответственное числовое значение.

Прогон программы согласно последовательности блоков

- Пуск программы обработки с помощью внешней клавишы СТАРТ

Прогон программы отдельными блоками

- Каждый кадр программы обработки запускать отдельно с помощью внешней клавиши СТАРТ

Прервание обработки

У Вас есть разные возможности прервания прогона программы:

- Программированные перерывы
- Внешняя клавиша СТОП
- Переключение на прогон программы отдельными предложениями

Если ЧПУ регистрирует ошибку во время программы, так оно автоматически прерывает обработку.

Программированные перерывы

Перерывы Вы можете установливать непосредственно в программе обработки. ЧПУ задерживает прогон программы, как только программа обработки выполнена до предложения, содержащего следующие данные:

- СТОП (с или без дополнительной функции)
- Дополнительная функция M0, M2 или M30
- Дополнительная функция M6 (установливается производителем станков)

Перерыв с помощью внешней клавиши СТОП

- Нажать внешнюю клавишу СТОП Кадр, отрабатываемый ЧПУ в момент нажатия клавиши, не выполняется полностью; в индикации статуса мерцает символ “*”
- Если не хотите продолжать обработки, то УЧПУ возвращаем в прежнее состояние с помощью Softkey ВНУТРЕННИЙ СТОП: „*“-символ в индикациисостояния гаснет. Провести в этом случае снова пуск программы с самого начала программы

Прервание обработки переключением на режим работы Прогон программы отдельными блоками

Во время выполнения программы обработки в режиме работы Прогон программы-последовательность предложений, выбрать прогон программы отдельными предложениями. ЧПУ прерывает обработку, после того как был отработан актуальный шаг обработки.

Перемещение осей машины во время перерыва

Вы можете провести перемещения осей машины в перерыв как и в режиме работы Вручную.



Опасность столкновения!

Если прерываем прогон программы при наклонённой плоскости обработки, то с помощью программируемой клавиши 3D ROT возможно переключить систему координат между наклонённой и не наклонённой а также переключить направление оси инструмента.

Функция клавишей направления осей, маховичка и модуля логики повторного наезда обрабатываются соответственно ЧПУ. Обратите пожалуйста внимание при выходе из материала, чтобы была активной соответственная система координат и значения углов осей вращения были введены в 3D-ROT-меню.

Пример применения:
Свободное перемещение шпинделя после сломания инструмента

- Прервание обработки
- Деблокирование внешних клавишей направления: Softkey ПЕРЕМЕЩЕНИЕ ВРУЧНУЮ нажать
- При необходимости нажимая Softkey 3D ROT активировать систему координат, которую хотите сместить
- Перемещение осей станка с помощью внешних клавишей



В случае некоторых станков Вы должны после программируемой клавиши ПЕРЕМЕМЕНИЕ ВРУЧНУЮ нажать внешнюю клавишу START (СТАРТ) для освобождения внешних клавишей направления. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

Продолжение прогона программы после перерыва



Если Вы прерываете прогон программы во время цикла обработки, то при повторном входе в программу следует продолжать с начала цикла. Уже выполненные шаги обработки ЧПУ вынуждено повторно проехать.

Если Вы прерываете прогон программы при отработке повторения части программы или при выполнении подпрограммы, надо с помощью функции ПРОБЕГ К БЛОКУ N повторно наехать место прервания.

ЧПУ сохраняет в случае прервания прогона программы

- данные в поледнюю очередь вызванного инструмента
- активные пересчёты координат (нпр. перемещение нулевой точки, поворот, зеркальное отображение)
- координаты определённого в последнюю очередь центра круга



Обратите пожалуйста внимание, чтобы сохраняемые данные остались активными, до момента их сброса (нпр. до момента выбора новой программы).

Сохраняемые данные используются для повторного наезда на контур после перемещения вручную осей станка во время перерыва (Softkey НАЕЗД ПОЗИЦИИ).

Продолжить прогон программы с помощью клавишы СТАРТ

После перерыва Вы можете продолжать прогон программы с помощью внешней клавиши СТАРТ, если Вы приостановили программу следующим способом:

- Нажатая внешняя клавиша СТОП
- Программированный перерыв

Продолжение прогона программы после обнаружения ошибки

В случае не мигающего сообщения об ошибках:

- Устранить причину ошибки
- Стирать сообщение об ошибках на экране дисплея: Нажать клавишу CE
- Новый пуск программы или продолжение прогона программы с этого места, в котором начался перерыв

При мигающем сообщении об ошибках:

- Держать две секунды нажатой клавишу END, ЧПУ выполняет старт в горячем состоянии
- Устранить причину ошибки
- Новый пуск

При повторном появлении ошибки запишите пожалуйста текст сообщения и проинформируйте сервис.

Поизвольный вход в программу (писк кадра)

Функция ПОИСК ДО КАДРА N должна быть освобождена и приспособлена производителем станков. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

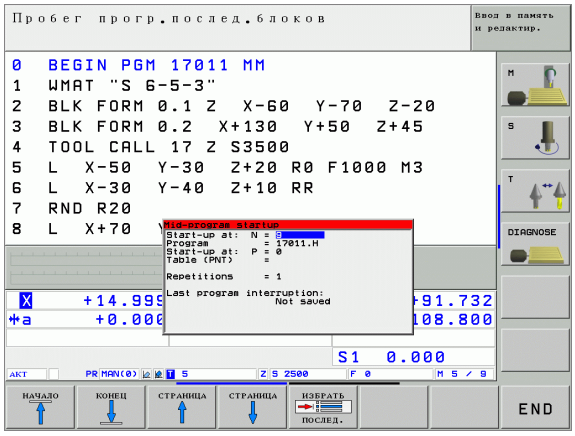
С помощью функции ПОИСК ДО КАДРА N(пробег вперед) можете отработывать программы со свободно выбираемого кадра N. Обработка загатовки до этого кадра учитывается УЧПУ в расчетах. Она может представлятся ЧПУ гафически.

Если Вы прервали программу с помощью ВНУТРЕННИЙ СТОП; то ЧПУ предлагает автоматически запись N для входа, при которой Вы прервали программу.

Если программа прерывалась из-за описанных ниже причин, УЧПУ сохраняет место прервания в памяти:

- аварийное выключение NOT-AUS
- выключение тока
- сбой управления

После вызова функции пуска программы с избранной записи, оператор может через Softkey ПОСЛЕДНИЕ N ИЗБРАТЬ активировать место прервания и путем ЧУ-старт подвести к нему. УЧПУ указует тогда после включения сообщение **ЧУ-программа была прервана**.



Начало предпрогона записи не разрешается в подпрограмме.

Все необходимые программы, таблицы и файлы палет должны быть выбраны в режиме работы прогона программы (статус M).

Если программа содержит программированное прерывание до конца предпрогона записи, то в этом месте осуществляется прерывание предпрогона записи. Чтобы продолжит предпрогон записи, нажмите внешнюю клавишу START (СТАРТ).

После предпрогона записи инструмент перемещается с помощью функции НАЕЗД ПОЗИЦИИ на установленную позицию.

Коррекция длины инструмента задействует лишь после вызова инструмента и последующей записи позиционирования. Этот принцип действует тогда, если была изменена только длина инструмента.

С помощью параметра станка 7680 определяется, начинается ли предпрогон записи в случае взаимосвязаных программ в предложени 0 главной программы или в предложении 0 той программы, в которой прогон программы был последний раз прерван.

Программируемой клавишей (Softkey) 3D ON/OFF определяется, должно ЧПУ при наклонённой плоскости обработки наехать под наклоном или нет.

Если хотите использовать предпрогон записи в таблицы палет, то выберите сначала с помощью клавишей со стрелкой в таблицы палет ту программу, в которую хотите войти и потом выберите непосредственно программируемую клавишу (Softkey) ПРОГОН ДО ЗАПИСИ N.

Все циклы импульсной системы пропускаются УЧПУ при пуске программы с определенной записи. Параметры результатов, описываемые этими циклами, не содержат в данном случае никаких значений.

Если осуществляете пуск программы с определенного кадра, содержащего M128, то УЧПУ производит выравнивающеее движение. Выравнивающие движения накладываются на движение подвода.

- Выбор первого кадра актуальной программы как начало для поиска: GOTO „0“ ввести.

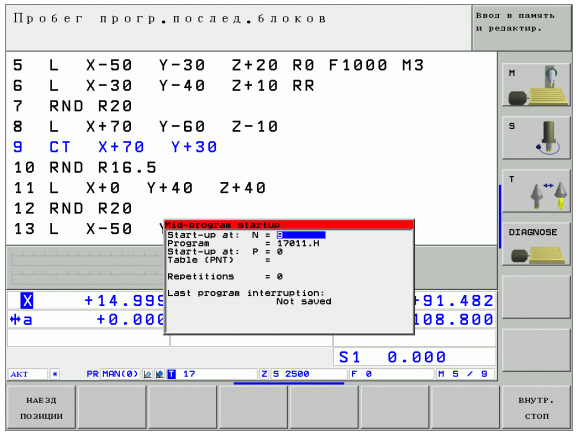


- Выбор поиска кадров: Softkey ПОИСК КАДРА нажать
- **Поиск до N**: Ввести номер N предложения, при котором должен заканчиваться поиск
- **Программа**: ввести название программы, содержащей кадр N
- **Повторения**: Ввести количество повторений, которые должны учитыватся в прогоне записи, в случае если кадр N находится в повторении части программы
- Пуск поиска кадров: Нажать внешнюю клавишу СТАРТ
- Подвод к контуру (смотри следующий фрагмент)

Повторный наезд контура

С помощью функции НАЕЗД ПОЗИЦИИ ЧПУ перемещает инструмент к контуру детали в следующих случаях:

- Повторный наезд после перемещения осей станка в перерыв, который произошёл без включения ВНУТРЕННИЙ СТОП
- Повторный наезд после поиска кадра с ПРОБЕГ К БЛОКУ N, нпр.после перерыва с ВНУТРЕННИЙ СТОП
- Если изменилась позиция оси после открытия контура регулирования во время перерыва (зависить от станка)



- Повторный наезд контура Выбор Softkey НАЕЗД ПОЗИЦИИ
- В данном случае возобновить статус станка
- Переместить оси в такой последовательности, как это предлагает УЧПУ на экране: Внешнюю клавишу СТАРТ нажать:
- Переместить оси с любой последовательностью: Программируемая клавиша НАЕЗД X, НАЕЗД Z итд. Нажать и с помощью внешней клавиши СТАРТ-активировать
- Продолжать обработку: Нажать внешнюю клавишу СТАРТ

12.5 Автоматический пуск программы

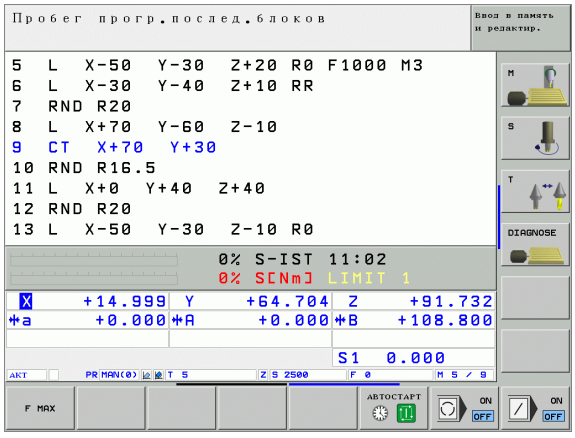
Применение

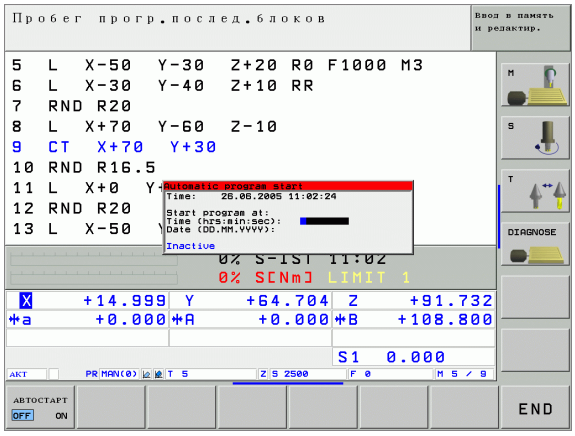
Чтобы провести автоматический пуск программы, ЧПУ должно быть подготовлено производителем станков, обратите внимание на инструкцию обслуживания станка.

Через программируемую клавишу АВТОСТАРТ (смотри рисунок направо на верху), Вы можете в режиме работы прогона программы провести пуск активной в данном режиме работы программы с вводимого довольного момента:



- Высветить окно для установления момента/времени пуска (смотри рисунок направо по середине)
- **Время (ч,мин,сек):** час дня, когда программа должна запускаться
- **Дата (ДД.ММ.ГГГГ):** дата, когда программа должна запускаться
- Для активирования старта: Установка Softkey АВТОСТАРТ на ON





12.6 Пропуск предложений

Применение

Кадры, обозначённые Вами при программировании знаком “/”, можете пропустить при отладке или прогоне программы:



- Предложений программы со знаком „/“ не выполнять или тестовать:- Установка Softkey на ON



- Предложений программы со знаком „/“ выполнять или тестовать: Установка Softkey на OFF



Эта функция не действительна для TOOL DEF-предложений.

В последнюю очередь избранная настройка сохраняется даже после перерыва в электроснабжении.

Стирание „/“-знака

- В режиме работы **Программу ввести в память/ редактировать** избрать блок, в котором должен стираться знак выделения



- „/“-знак стирать

12.7 Задержание прогона программы на выбор

Применение

ЧПУ прерывает либо прогон программы либо тест программы в кадрах с запрограммированной M01. Если используете M01 в режиме работы Прогон программы, то ЧПУ не выключает шпинделя и охладителя.



- Не прерывать прогона программы или теста программы в кадрах с M01: Установка Softkey на OFF



- Не прерывать прогона программы или теста программы в кадрах с M01: Установка Softkey на ON



13

MOD-функции

13.1 Выбор MOD-функции

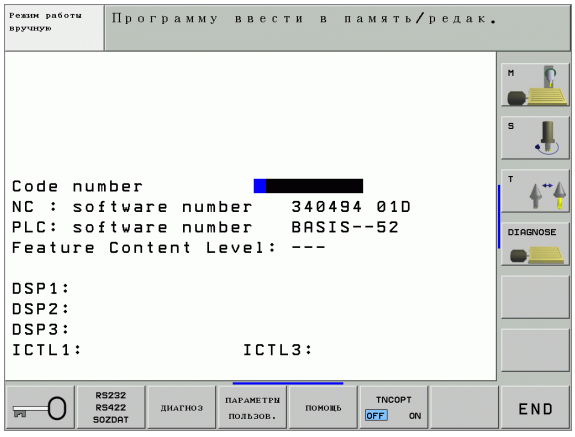
Через MOD-функции Вы можете выбирать дополнительные индикации и возможности ввода. Какие MOD-функции стоят в распоряжении, зависит от избранного режима работы.

MOD-функцию выбрать

Выбрать режим работы, в котором хотите изменить MOD-функции.

MOD

▶ MOD-функцию выбрать Нажать клавишу MOD Рисунки направо показывают типычные меню экрана для Программу ввести в память/ редактировать (рисунок на правой стороне на верху), Тест программы (рисунок направо внизу) и в режиме работы станка (рисунок следующая страница)



Изменение настройки

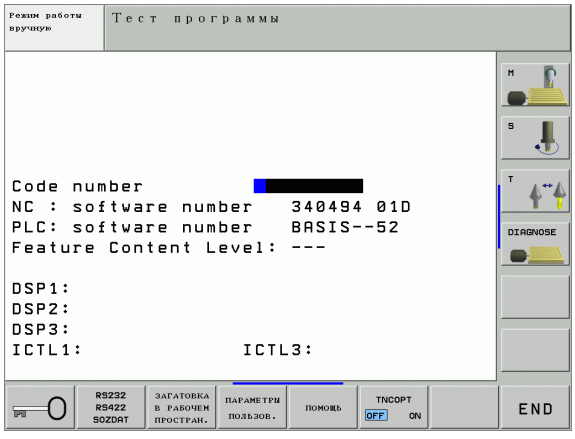
▶ Выбор MOD-функции в указанном меню с помощью клавишей со стрелкой

Чтобы изменить настройку, у Вас есть три возможности в распоряжении – в зависимости от выбранной функции: –

- Непосредственный ввод числовых значений, нпр. при определении ограничения диапазона перемещения
- Изменение настройки нажатием клавиши ENT, нпр. при определении ввода программы
- Изменение настройки в окне выбора. Если у Вас есть несколько возможностей настройки, можете нажатием клавиши GOTO высвечивать окно, в котором указаны все возможности настройки. Выбираете желаемую настройку непосредственно нажимая соответственную цифровую клавишу (на лево от двоеточия) или нажимая клавишу со стрелкой и потверждая на конец клавишей ENT. Если Вы не хотите изменять настройки, закрываете окно клавишей END

Выход из MOD-функции

▶ MOD-функцию окончить: Softkey КОНЕЦ или клавишу END нажать



Обзор MOD-функций

В зависимости от избранного режима работы, Вы можете провести следующие изменения:

Программу ввести в память/редактировать:

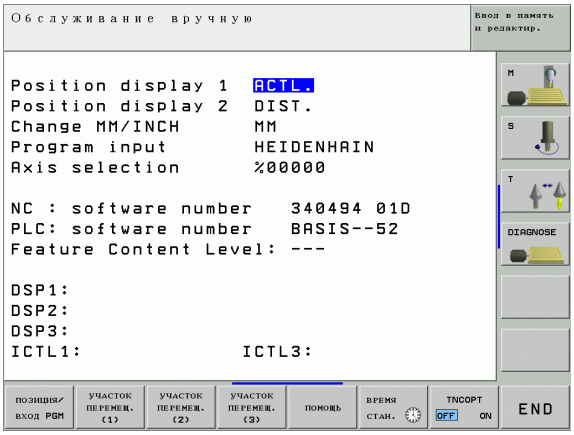
- Указать разные номера программного обеспечения
- Ввод числа кода
- Наладка интерфейса
- При необходимости специфические для станка параметры пользователя
- При необходимости указать файлы HILFE (ПОМОЩЬ)
- Загрузка сервисных пакетов

Тест программы:

- Указать разные номера программного обеспечения
- Ввод числа кода
- Наладка интерфейса данных
- Представление обрабатываемой детали в рабочем пространстве
- При необходимости специфические для станка параметры пользователя
- При необходимости указать файлы HILFE (ПОМОЩЬ)

Все остальные режимы работы:

- Указать разные номера программного обеспечения
- Указать показатели имеющихся в распоряжении опций
- Выбор индикаций положения
- Определить единицу измерения (мм/дюймы)
- Определить язык программирования для MDI
- Определить оси для приема фактического положения
- Установить ограничение диапазона перемещения
- Указать опорные точки
- Указать рабочее время
- При необходимости указать файлы HILFE (ПОМОЩЬ)



13.2 Номера программного обеспечения и опций

Применение

Следующие номера ПО находятся после выбора MOD-функции на экране УЧПУ:

- **NC**: Номер программного обеспечения ЧУ (управляется фирмой HEIDENHAIN)
- **PLC**: Номер или имя программного обеспечения PLC (управляется производителем станков)
- **Уровень модификации (FCL=Feature Content Level):** инсталлированный в управлении уровень модификации (смотри “Уровень модификации (Upgrade-функции)” на странице 8)
- **DSP1** до **DSP3**: Номер программного обеспечения регулятора скорости вращения (управляется фирмой HEIDENHAIN)
- **ICTL1** и **ICTL3**: Номер программного обеспечения регулятора тока (управляется фирмой HEIDENHAIN)

Дополнительно за сокращением **OPT** видны кодированные номера для опций, имеющихся в управлении

Нет активной опции	%0000000000000000
Бит 0 до бит 7: Дополнительные контуры регулирования	%00000000**00000011**
Бит 8 до бит 15: Опции ПО	%**00000011**00000011

13.3 Ввод числа кода

Применение

ЧПУ требует для следующих функций ввода числа кода:

Функция	Число кода
Выбор параметров пользователя	123
Ethernet-плату конфигурировать (нет iTNC 530 с Windows 2000)	NET123
Освободить специальные функции при программировании Q-параметров	555343

Дополнительно можете через слово кода **version** генерировать файл, содержащий актуальные номера ПО устройства управления:

- Слово кода **version** ввести, клавишей ENT подтвердить
- УЧПУ указывает на экране все актуальные номера ПО
- Закрыть обзор версий: Нажать клавишу END



При необходимости можете в списке TNC: сохраняемый файл **version.a** вычитать и для диагноза послать производителю станков или HEIDENHAIN.

13.4 Загрузка сервисных пакетов

Применение



Обратитесь объязательно к производителю станков, перед инсталлированием сервисных пакетов.

УЧПУ осуществляет после заключения инсталлирования горячий старт. Станок установить перед загружением сервисных пакетов в состояние аварийного выключения.

Если еще не выполнено: соединиться с сетью, из которой хотите загружать сервисный пакет.

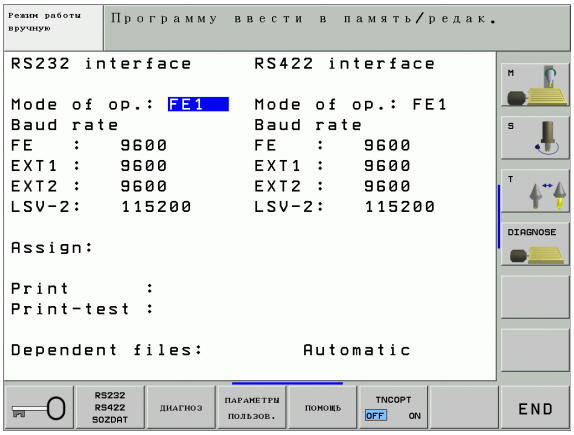
С помощью этой функции можете простым способом выполнить актуализацию ПО в УЧПУ

- Выбор режима работы **Программу вветси в память/ редактирование**
- Нажать клавишу MOD
- Проведение актуализации ПО: Softkey „Загружать сервисный пакет“ нажать, УЧУП указует в перекрывающем окне Update-Files для выбора
- С помощью клавишей со стрелкой избрать каталог, в котором сохраняется сервисный пакет. Клавиша ENT открывает структуру подкаталогов
- выбор файла: Нажать дважды клавишу ENT на избранном каталоге. УЧПУ переходит от окна каталога к окну файла
- Пуск операции актуализации Избрать файл с помощью ENT: УЧПУ распаковывает все требуемые файлы и запускает заново управление. Это может продолжатся несколько минут

13.5 Наладка интерфейса данных

Применение

Применение Для наладки интерфейса данных нажмите программируемую клавишу RS 232- / RS 422 - НАЛАДКА. ЧПУ указывает меню экрана, в которое Вы вводите следующие данные:



Наладка RS-232-интерфейса данных

Режим работы и скорость передачи для RS-232-интерфейса данных вводятся налево на экране.

Наладка RS-422-интерфейса данных

Режим работы и скорость передачи для RS-232-интерфейса данных вводятся направо на экране.

РЕЖИМ РАБОТЫ выбор внешнего устройства

В режимах работы FE2 и EXT Вы не можете пользоваться функциями “считать все программы ”, “считать предлагаемую программу” и “считать каталог”

BAUD-RATE (СКОРОСТЬ ПЕРЕДАЧИ) установить

Установить скорость передачи данных в бодах BAUD-RATE (скорость передачи данных) можно выбирать между 110 и 115.200 бод.

Внешнее устройство	Режим работы	Символ
ПЭВМ с программным обсепечением фирмы HEIDENHAIN TNCremo для дистанционного управления ЧПУ	LSV2	
ПЭВМ с программным обеспечением для передачи данных фирмы HEIDENHAIN TNCremo	FE1	
Комплекты дискет фирмы HEIDENHAIN FE 401 B FE 401 с С-программы 230 626 03	 FE1 FE1	
Комплект дискет фирмы HEIDENHAIN FE 401 вплоть до прогр. С 230 626 02	FE2	
Внешние устройства как принтер, устройство считывания, перфоратор, ПЭВМ без TNCremo	EXT1, EXT2	

Распределение

С помощью этой функции Вы определяете, куда передаются данные с ЧПУ.

Виды применения:

- Выдача значений с помощью функции Q-параметров FN15
- Выдача значений с помощью функции Q-параметров FN16

От режима работы ЧПУ зависит, будет ли использована функция ПРИНТ или ПРИНТ-ТЕСТ:

ЧПУ-режим работы	Функция передачи данных
Прогон программы отдельными блоками	PRINT (ПРИНТ)
Прогон программы согласно последовательности блоков	PRINT (ПРИНТ)
Тест программы	ПРИНТ-ТЕСТ

ПРИНТ и ПРИНТ-ТЕСТ Вы можете наладить следующим образом:

Функция	Тракт
Выдача данных через RS-232	RS232:\....
Выдача данных через RS-422	RS422:\....
Откладывать данные на жёстком диске ЧПУ	TNC:\....
Записать данные в списке, в котором находится программа с FN15/FN16	пустой

Имя файла:

Данные	Режим работы	Имя файла
Значения FN15	Прогон программы	%FN15RUN.A
Значения FN15	Тест программы	%FN15SIM.A
Значения с FN16	Прогон программы	%FN16RUN.A
Значения с FN16	Тест программы	%FN16SIM.A

Программное обеспечение для передачи данных

Для передачи файлов от ЧПУ и в ЧПУ Вы должны использовать один из видов программного обеспечения фирмы HEIDENHAIN для передачи данных: TNCremo или TNCremoNT. С помощью TNCremoNT можете через последовательный интерфейс или через интерфейс Ethernet управлять всеми УЧПУ фирмы HEIDENHAIN.



Актуальную версию TNCremo NT можете загружать бесплатно с HEIDENHAIN Filebase (www.heidenhain.de, <Service>, <Download-Bereich>, <TNCremo NT>).

Системные условия для TNCremoNT:

- ПК с 486 процессором или лучше
- Операционная система Windows 95, Windows 98, Windows NT 4.0 Windows 2000
- 16 Мбайтов рабочей памяти
- 5 Мбайтов свободных на твёрдом диске
- Свободный последовательный интерфейс или сопряжение с TCP/IP-сетью

Наладка в системе Windows

- Пуск программы наладки SETUP.EXE с администратором файлов (Explorer)
- Следите за предписаниями Setup-программы

Запуск TNCremoNT в Windows

- Нажать на <Start>, <Programme>, <HEIDENHAIN Anwendungen>, <TNCremoNT>

Если запускаете TNCremoNT первый раз, TNCremoNT пробует автоматически связаться с ЧПУ.

Передача данных между TNC и TNCremoNT

Проверьте, подключено ли УЧПУ в правильный последовательный интерфейс Вашего ЭВМ или подключено к сети

После пуска TNCremoNT, Вы увидите в верхней части главного окна 1 все файлы, сохраняющиеся в активном списке. Через <Файл>, <Смена каталога > Вы можете выбирать довольный диск или другой список/каталог на Вашем ЭВМ.

Если хотите управлять передачей данных с ЭВМ, то наладите связь на ЭВМ следующим образом:

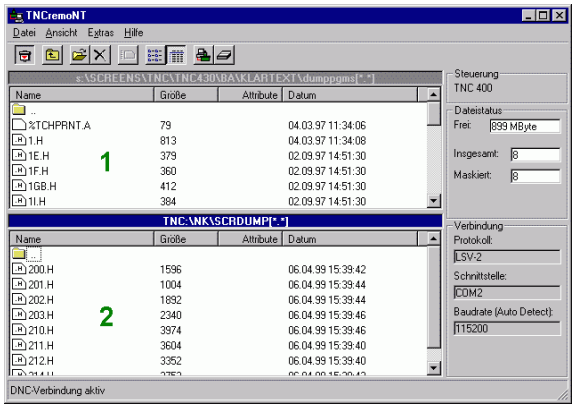
- Выберите <Файл>, <Установление связи >. TNCremoNT принимает тогда структуру файлов и каталогов с ЧПУ и указывает из внизу в главном окне 2
- Чтобы послать файл с ЧПУ в ЭВМ, выберите файл в окне ЧПУ нажатием на мыш и протяните маркированный файл при нажатой клавиши мыши в окно ПК 1
- Чтобы передать файл с ПК в ЧПУ, выберите файл в окне ПК нажатием на мыш и протяните маркированный файл при нажатой клавиши мыши в окно ЧПУ 2

Если хотите управлять передачей данных с ЧПУ, то наладите связь на ЭВМ следующим образом:

- Выберите <Экстрас>, <ЧПУсервер>. TNCremoNT начинает режим работы сервера и в состоянии принимать от ЧПУ данные или посылать данные в ЧПУ
- Выберите на ЧПУ функции для управления файлами через клавишу PGM MGT (смотри “Передача данных на внешний носитель данных/из внешнего носителя данных” на странице 113) и передадите желаемые файлы

Закончить TNCremoNT

Выберите пункт меню <Файл>, <Закончить>



Обратите внимание также на вспомогательную функцию TNCremoNT, в которой пояснены все функции Вызов осуществляется через клавишу F1.

13.6 "Эзернет"-интерфейс

Введение

Вы можете оснастить ЧПУ стандартно платой сети "Эзернет", чтобы интегрироваться в сеть как Client. УЧПУ передает данные через плату Эзернет

- с помощью **smb**-протокола (**s**erver **m**essage **b**lock) для операционных систем Windows, или
- с помощью **TCP/IP**-семейства протоколов (Transmission Control Protocol/Internet Protocol) и с помощью NFS (Network File System)

Возможности подключения

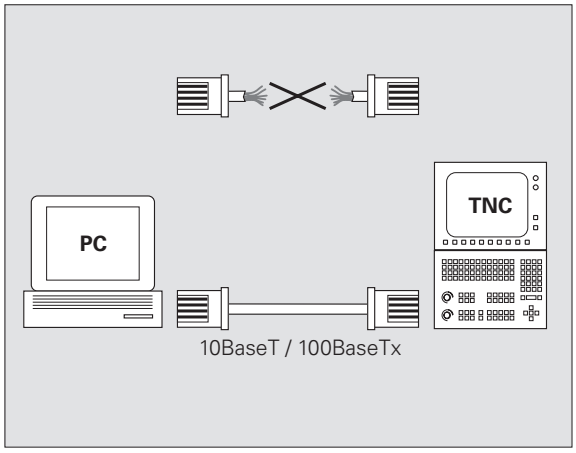
Вы можете подключить плату Эзернет УЧПУ через RJ45-соединение (X26,100BaseTX или 10BaseT) к Вашей сети или непосредственно с ПЭВМ. Оба соединеиня разделены гальванически от электроники управления.

В случае 100BaseTX или 10BaseT-соединения примените Twisted Pair-кабель, чтобы подключить ЧПУ к сети.



Максимальная длина кабеля между УЧПУ и узловой точкой зависит от качества кабеля, оболочки и вида сети (100BaseTX или 10BaseT).

Если соединяете ЧПУ непосредственно с ПЭВМ, надо использовать перекрёстный кабель.

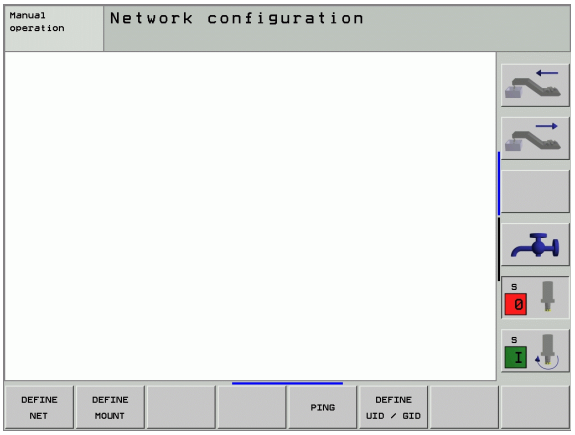


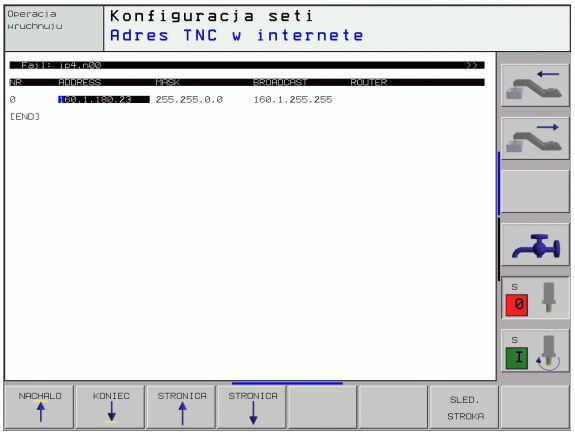
iTNC соединить непосредственно с Windows-ПЭВМ

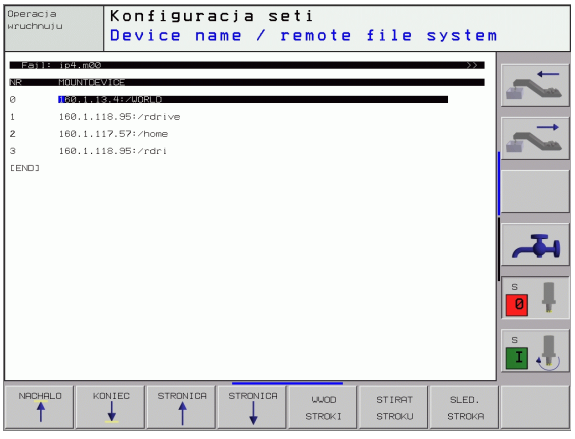
Можете подключить без больших затрат и знаний сетевой технологии iTNC 530 непосредственно к в ПЭВМ, оснащенной платой Ethernet. Для этого требуется лишь проведение нескольких настроек в УЧПУ и соответственных настроек на ПЭВМ.

Установки на iTNC

- Соедините iTNC (разъем X26) и ПЭВМ с помощью скрещенного Эзернет-кабеля (торговое обозначение: пачкабель скрещенный или STP-кабель скрещенный)
- Нажмите в режиме работы Программу ввести в память/ редактирование клавишу MOD. Введите число-ключ NET123, ЧПУ указывает главный экран для конфигурации сети (смотри рисунок справа вверху)
- Нажмите программируемую клавишу DEFINE NET для ввода общих параметров наладки сети (смотри рисунок справа по середине)
- Введите любой сетевой адрес. Сетевые адресы состоят из четырех разделенных точкой числовых значений, нпр. **160.1.180.23**
- Выберите с помощью клавиши со стрелкой следующую графу и введите Subnet-Mask. Subnet-Mask состоит также из четырех разделенных точкой числовых значений, нпр. **255.255.0.0**
- Нажмите клавишу END, для покидания общей настройки сети
- Нажмите программируемую клавишу DEFINE MOUNT для ввода общих параметров наладки сети (смотри рисунок справа внизу)
- Определите имя ПЭВМ и дисковод ПЭВМ к которому осуществляется доступ, начиная с двух косых черт, нпр. **// PC3444/C**
- Выберите с помощью клавиши со стрелкой следующую графу и введите имя, с которым ПЭВМ должен указываться в управлении файлами iTNC, нпр. **PC3444:**
- Выберите с помощью клавиши со стрелкой следующую графу и введите тип системы файлов **smb**
- Выберите с помощью клавиши со стрелкой в право следующую графу и введите следующие информации, зависящие от операционной системы ПЭВМ: **ip=160.1.180.1,username=abcd,workgroup=SALES,password=uvwx**
- Заключить конфигурирование сети: Клавишу END нажать два раза, iTNC запускается автоматически заново







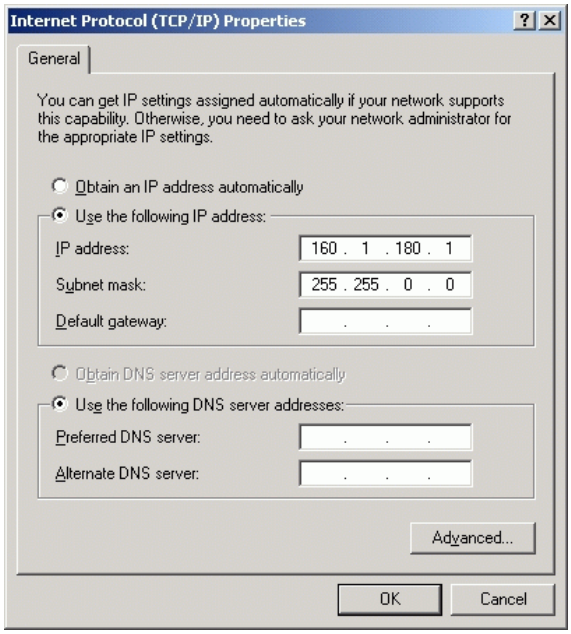
Параметры **username**, **workgroup** и **password** не объязательно должны указываться во всех операционных системах Windows.

Настройка на ПЭВМ с Windows 2000

Условие:

Плата сети должна быть инсталлирована на ПЭВМ и работать.

Если ПЭВМ, с которым хотите соединить iTNC, уже включена в сеть фирмы, надо сохранить сетевой адрес ПЭВМ и настроить сетевой адрес УЧПУ.



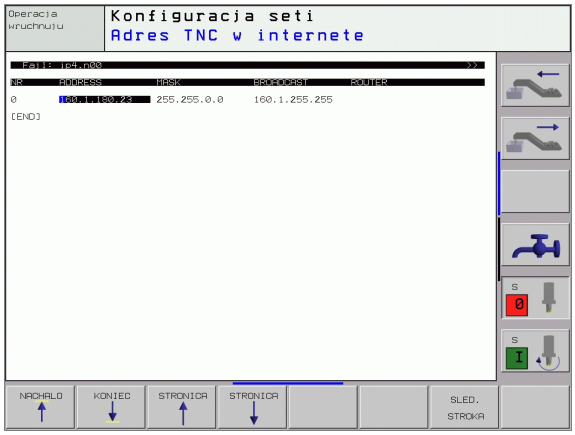
- Выберите настройку сети через <Start>, <Einstellungen>, <Netzwerk- und DFЬ-Verbindungen>
- Нажмите правую клавишу мыши на символ <LAN-Verbindung> а потом в указанном меню на <Eigenschaften>
- Двойное нажатие на <Internetprotokoll (TCP/IP)> дли изменения IP-настройки (смотри рисунок справа вверху)
- Если еще не активный, выберите опцию <Folgende IP-Adresse verwenden>
- Запишите в поле ввода <IP-Adresse> тот же IP-адрес, который был определен в iTNC в специфических для ПЭВМ установок сети, нпр. 160.1.180.1
- Введите в поле записи <Subnet Mask> 255.255.0.0
- Потвердите настройку с <OK>
- Запишите в памяти конфигурацию сети с <OK>, тут надо заново запустить Windows

Конфигурация ЧПУ

Конфигурирование версии с двумя процессорами: Смотри “Настройка сетевого режима”, странице 691.

Доверите конфигурацию ЧПУ специалисту по сетям.

Учтите, что УЧПУ осуществляет горячий пуск, если изменяете адрес IP в УЧПУ.



- Нажмите в режиме работы Программу ввести в память/ редактирование клавишу MOD. Введите число-ключ NET123, ЧПУ указывает главный экран для конфигурации сети

Общие виды наладки сетевого режима

- Нажмите программируемую клавишу DEFINE NET для ввода общих параметров наладки сети и введите следующую информацию:

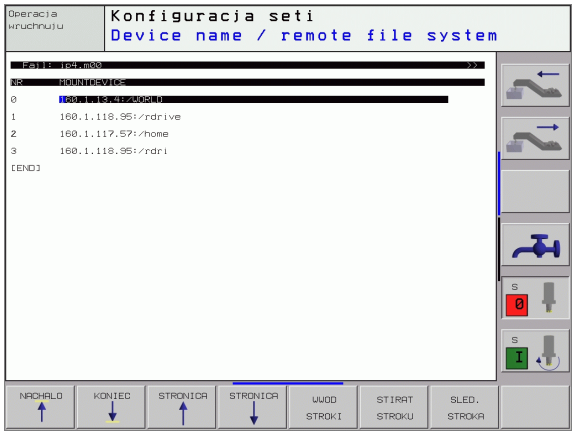
Настройка	Значение
ADDRESS	Адрес, назначаемый специалистом для ЧПУ администратором сети. ввод Четыре разделённые точками числовые значения, нпр. 160.1.180.2.0 Альтернативно УЧПУ может запрашивать адрес IP динамически с сервера DHCP. В данном случае **DHCP** записать. Замечание: подключение DHCP это функция FCL 2.
MASK (MACKA)	SUBNET MASK служит для различания ID сети и хост сети. ввод Четыре разделённые точками числовые значения, значение запросить у администратора сети, нпр. 255.255.0.0
BROADCAST	Адрес трансларирования сообщений управления требуется только, если он различается от стандартной настройки. Стандартная настройка образуется из ID сети и главного ID (хост), при которой все биты установлены на 1, нпр. 160.1.255.255
ROUTER	Адрес в Интрнет Вашего раутера "умолчания". Ввести только, если сеть состоить из нескольких подсетей. ввод Четыре разделённые точками числовые значения, значение запросить у администратора сети, нпр. 160.1.0.2
HOST	Имя, с помощью которого УЧПУ извещается в сети
DOMAIN	Имя домены Вашей фирменной сети

Настройка	Значение
NAMESERVER	Сетевой адрес сервера домены. Если DOMAIN и NAMESERVER дефинированы, то можете в таблицы Mount использовать символическое название ЭВМ, так что ввод адреса IP не требуется. Альтернативно можете присвоивать DHCP для динамического управления

Информация опротоколе не играет роли в случае iTNC 530, применяется протокол передачи согласно RFC 894.

Настройка на сетевой режим с учетом периферии

- Специфические для устройств параметры наладки сети Нажмите программируемую клавишу DEFINE MOUNT для ввода специфических параметров наладки. Можете определить довольно много параметров наладки сети, но однако только 7 управлять одновременно



Настройка	Значение
MOUNT-DEVICE	■ Соединение через nfs: Имя списка, который должен сообщаться. Оно состоит из ардреса сети сервера, двоеточия и имени сообщаемого списка. ввод Четыре разделённые точками числовые значения, значение запросить у администратора сети, нпр. 160.10.130.4. Каталог NFS-сервера, который хотим соединить с ЧПУ. Обратите внимание при вводе тракта на написание со строчной и большой буквы ■ Соединение через smb: Имя сети и имя освобождения компъютера ввести, нпр. //PC1791NT/C
MOUNT-POINT	Имя, указываемое ЧПУ в управлении файлами; если ЧПУ соединено с устройством Обратите внимание, что имя должно заканчиваться двоеточием
FILESYSTEM-TYPE	Тип системы файлов. **NFS**: **N**etwork **F**ile **S**ystem **SMB**: **S**erver **M**essage **B**lock (Windows-протокол)

Настройка	Значение
OPTIONS при FILESYSTEM-TYPE=nfs	Данные без пустых знаков, разделены запятой и записаны друг за другом. Учитывать написание со строчной/малой буквы **RSIZE=**: Величина пакета для приёма данных в байтах. Пределы ввода: 512 до 8 192 **WSIZE=**: Величина пакета для посылки данных в байтах. Пределы ввода: 512 до 8 192 **TIME0=**: Время в десятичных секунды, после которого ЧПУ повторяет не отвечённую сервером Remote Procedure Call. Пределы ввода: От 0 до 100 000. Если нет записи, применяется стандартное значение 7. Используйте пожалуйста значения больше представлённых, если ЧПУ должно связыватся через нескольких раутеры с сервером. Значение запросить у специалиста сети **SOFT=**: Определение, должно ли ЧПУ так долго повторять Remote Procedure Call, пока ответит NFS-сервер. soft записать: Remote Procedure Call не повторять soft не записывать: Remote Procedure Call всегда повторять
OPTIONS при FILESYSTEM-TYPE=smb для непосредст-венного подключения к сети Windows	Данные без пустых знаков, разделены запятой и записаны друг за другом. Учитывать написание со строчной/малой буквы **IP=**: ip-адрес ПЭВМ, с котором соединяется УЧПУ **USERNAME=**: Имя пользователя, с котором УЧПУ должно сообщаться **WORKGROUP=**: Рабочая группа в которой УЧПУ должно сообщаться **PASSWORD=**: Пароль, с которым УЧПУ должно сообщаться (максимально 80 знаков)
AM	Определение, должно ли ЧПУ при включении автоматически связыватся с сетью. 0: Не соединять автоматически 1: Соединять автоматически

Записи **USERNAME**, **WORKGROUP** и **PASSWORD** в графе OPTIONS могут при Windows 95- и Windows 98-сетях игнорироваться

Через Softkey КОДИРОВАТЬ ПАРОЛЬ можете в OPTIONS определнный пароль кодировать.

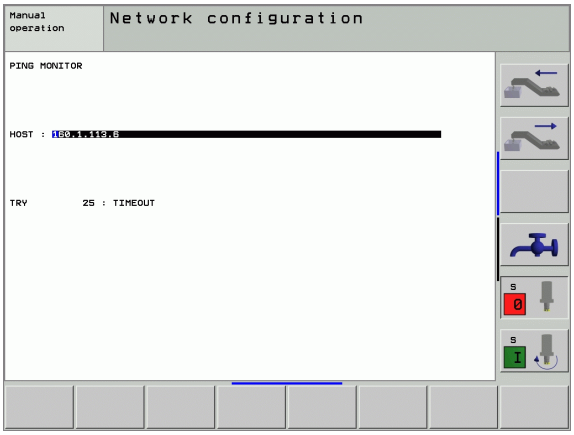
Определить идентификацию сети

- Нажать Softkey DEFINE UID / GID для ввода идентификации сети

Настройка	Значение
TNC USER ID	Определение, с какой идентификацией пользователя Вы имеете доступ к файлам. Значение запросить у специалиста сети
OEM USER ID	Определение, с какой идентификацией пользователя производителя станков Вы имеете доступ к файлам в сети. Значение запросить у специалиста сети
TNC GROUP ID	Определение, с какой идентификацией группы Вы имеете доступ к файлам в сети. Значение запросить у специалиста сети Идентификация групп та же самая для пользователя и производителя станков
UID for mount	Определение, с какой идентификацией пользователя выполняется операция сообщения. **USER**: Сообщение имеет место с указанием USER-идентификации **ROOT**: Сообщение наступает с идентификацией ROOT-Users, значение = 0

Проверить соединение с сетью

- Нажать Softkey PING
- В поле записи **HOST** ввести адрес по интернету устройства, которого соединение с сетью хотите проверить
- Потвердить с помощью клавиши ENT. ЧПУ так долго посылает пакеты данных, пока Вы не покинуте с помощью клавиши END контрольного экрана.



В строке **TRY** ЧПУ указывает количество пакетов данных, посланных заранее определённому получателю. За количеством высланных пакетов ЧПУ показывает статус:

Индикация статуса (состояния)	Значение
HOST RESPOND	Пакет данных снова принимать, соединение работает
TIMEOUT	Не принимать пакета данных, проверить соединение
CAN NOT ROUTE	Пакет данных не мог быть послан, проверить адрес в Интрнет сервера и раутера в ЧПУ

13.7 PGM MGT конфигурировать

Применение

Через MOD-функции определяете, какие списки или файлы должны указываться УЧПУ:

- Выбор насторйки **PGM MGT**: Упрощенное управление файлами без указания списка или расширенное управление файлами с указанием списка
- Настройка **Зависимые файлы**: Определить, должны зависимые файлы указываться или нет.



Обратите внимание: Смотри “Работа с управлением файлами”, страница 101.

Изменение насторйки PGM MGT:

- Выбор управления файлами в режиме работы Программу ввести в память/редактировать нажать клавишу PGM MGT:
- Выбор MOD-функции Нажать клавишу MOD
- Выбор насторйки PGM MGT: Ясное поле передвинуть на установку **PGM MGT**, с помощью клавиши ENT переключать между **СТАНДАРТ** и **РАСШИРЕННЫЙ**

Зависимые файлы

Зависимые файлы обладают дополнительно окончанием **.SEC.DEP** (**SEC**tion = англ. группировка, **DEP**endent = англ. зависящий). Следующие разные типы стоят в распоряжении:

- **.H.SEC.DEP**
  Файлы с окончанием **.SEC.DEP** УЧПУ генерирует, если работаем с функцией группировки. В файле находится информация, требуемая УЧПУ, для быстрого перехода от одной точки группировки к другой
- **.T.SEC.DEP**: Файл использования инструментов для программ в диалоге открытым текстом
  Файлы с окончанием **.T.DEP** генерирует УЧПУ, если
  - Бит2 параметра станка 7246=1
  - Установление времени обработки в режиме работы **Тест программы** является активным
  - Программа в диалоге открытым текстом в режиме работы **Тест программы** отрабатывается
- **.P.T.SEC.DEP**: Файл использования инструментов для полной палеты
  Файлы с окончанием **.P.T.DEP** генерирует УЧПУ, если оператор в режиме работы прогона программы осуществляет проверку использования инструментов (смотри “Проверка использования инструмента” на странице 641) для записи палеты активного файла палет. В этом файле приводится сумма всех времен использования инструментов, значит время работы всех инструментов, применяемых в пределах палеты

В файле использования инструментов УЧПУ сохраняет следующую информацию:

Графа	Значение
TOKEN	■ **TOOL**: Время использования инструмента на один **TOOL CALL**. Вводы приводятся в хронологическом порядке ■ **TTOTAL**: Общее время работы инструмента ■ **STOTAL**: Вызов подпрограммы (включая циклы), записи приводятся в хронологическом порядке
TNR	Номер инструмента (**–1**: еще нет смены инструмента)
IDX	Индекс инструмента
ИМЯ/NAME	Имя инструмента из таблицы инструментов
TIME	Время работы инструмента в секундах
RAD	**Радиус инструмента R** + **припуск радиуса инструмента DR** из таблицы инструментов. Единица это 0.1 µм

Графа	Значение
БЛОК	Номер кадра, в котором программировался **TOOL CALL**-кадр
PATH	■ **TOKEN** = **TOOL**: Имя тракта активной главной программы или подпрограммы ■ TOKEN = **STOTAL**: Имя тракта подпрограммы

Проверка использования инструмента

Через Softkey ПРОВЕРКА ИСПОЛЬЗОВАНИЯ ИНСТРУМЕНТА можете проверить перед пуском программы в режиме работы Отработка, располагают ли инструменты достаточной стойкостью. УЧПУ сравнивает при этом актуальные значения стойкости из таблицы инструментов с заданными значениями из файла использования инструментов.

УЧПУ указует при необходимости в перекрывающем окне, если срок стойкости инструмента является слишком малый.

При проверке использования инструментов файла палет имеются две возможности в распоряжении:

- Подсвеченное поле стоит на файле палет на записи палеты: УЧПУ производит проверку инструментов для целой палеты
- Подсвеченное поле стоит на файле палет на записи программы: УЧПУ выполняет проверку использования инструментов только для избранной программы

MOD-настройку зависимых файлов изменить

- Выбор управления файлами в режиме работы Программу ввести в память/редактировать нажать клавишу PGM MGT:
- Выбор MOD-функции Нажать клавишу MOD
- Выбор настройки Зависимые файлы: Ясное поле передвинуть на установку **Abhdngige Dateien**, с помощью клавиши ENT переключать между **АВТОМАТИЧЕСКИ** и **ВРУЧНУЮ**



Зависимые файлы видны в управлении файлами, если оператор избрал настройку ВРУЧНУЮ.

Если существуют к файлу зависимые файлы, то УЧПУ указывает в графе статуса управления файлами **+**-знак (только если **зависимые файлы** на **АВТОМАТИЧЕСКИ** установлено).

13.8 Специфические для станка параметры пользователя

Применение

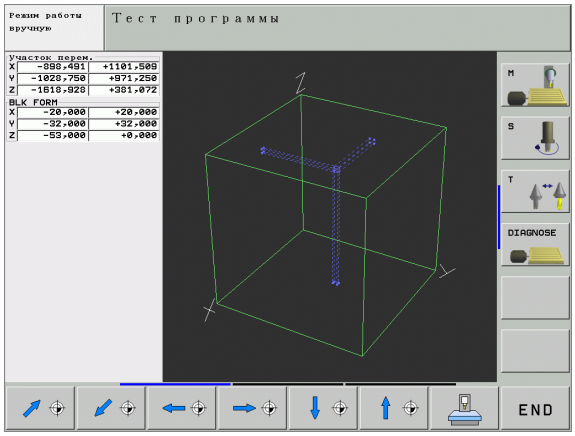
Чтобы дать возможность пользователю провести наладку специфических для станка функций, производитель станков может определить вплоть до 16 параметров станка как параметры пользователя.



Эта функция не находится на всех ЧПУ в распоряжении. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.

13.9 Представление обрабатываемой детали в рабочем пространстве

Применение



В режиме работы Тест программы можете проверить положение загатовки в рабочем пространстве станка графически и активировать контроль рабочего пространства в режиме работы Тест программы:

УЧПУ изображает транспарентный параллелепипед в качестве рабочего пространства, которого размеры указываются в таблицы **область перемещения** (стандартный цвет: зеленый). Замеры для рабочего пространства ЧПУ берёт из параметров станка для активного диапазона перемещения. Так как диапазон перемещения опередёлён в эталонной системе станка, нулевая точка (отсчётная) параллелепипеда соответствует нулевой точке станка. Положение нулевой точки станка в параллелепипеде можете высветить нажатием программируемой клавиши M91 (2-я линейка программируемых клавишей) (стандартный цвет: белый).

Другой транспарентный параллелепипед изображает загатовку, которой размеры находятся в таблицы **BLK FORM** (стандартный цвет: синий). Размеры УЧПУ переписывает из дефиниции загатовки избранной программы. Параллелепипед детали определяет систему координат ввода, которой нулевая точка лежит внутри параллелепипеда области перемещения. Положение активной нулевой точки в пределах диапазона перемещения можете высветить, нажимая программируемую клавишу “Указать нулевую точку детали” (2-я линейка программируемых клавишей).

Где находится обрабатываемая деталь в рабочем пространстве, не играет как правило значительной роли для теста программы. Если однако поводятся тесты программ, содержащий движения перемещения с M91 или M92, Вы должны так переместить “графически” загатовку, чтобы не выступили повреждения контура. Используйте для этой цели приведённые в таблицы программируемые клавиши.

Кроме того Вы можете также активировать контроль рабочего пространства для режима работы Тест программы, чтобы провести тест программы с актуальной точкой отнесения (опорной точкой) и активным диапазоном перемещения (смотри последующую таблицу, последняя строка)

Функция	Softkey
Загатовку переместить налево	
Загатовку переместить направо	
Загатовку переместить вперёд	

Функция	Softkey
Загатовку переместить назад	
Загатовку переместить вверх	
Загатовку переместить вниз	
Указать загатовку относительно установленной опорной точки	
Указать целый диапазон перемещения в отнесении к представлённой загатовке	
Указать точку отсчёта станка (тн. нулевую точку) в рабочем пространстве	
Указать установленную производителем станков позицию (нпр. пункт смены инструмента) в рабочем пространстве	
Указать точку отсчёта обрабатываемой детали в рабочем пространстве	
Включить контроль рабочего пространства для теста программы (ON)/ выключить (OFF)	

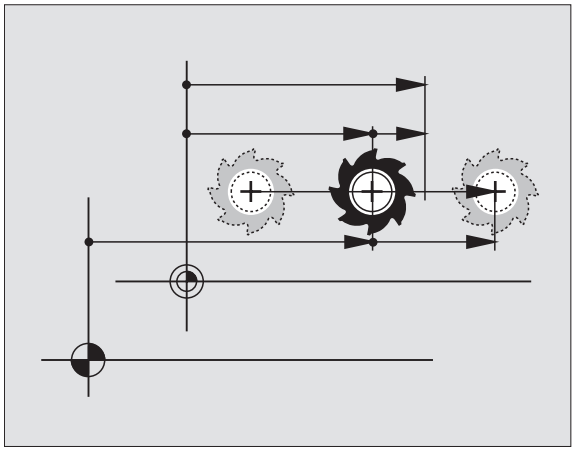
Поворот целового изображения

На третьей линейке программируемых клавишей находятся в распоряжении функции, с помощью которых возможно поворочивать или откидывать целое изображение:

Функция	Softkeys
Изображение вращать вертикально	
Изображение откидывать горизонтально	

13.10 Выбор индикаций положения

Применение



Для режима работы Вручную и режимов работы прогона программы можете повлиять на индикацию координат:

Рисунок справа показывает разные положения инструмента

- Исходное положение
- Конечное положение инструмента
- Нулевая точка загатовки
- Нулевая точка станка

Нулевая точка станка Для индикаций положения ЧПУ можете выбирать следующие координаты:

Функция	Индикация
Заданное положение; заданное ЧПУ актуальное значение	SOLL (ЗАДАННОЕ)
Фактическое положение, положение инструмента в данный момент	IST (ФАКТ)
Исходное положение; фактическое положение относительно точки отсчёта (нулевой точки) станка	REF
Остаточный промежуток к программированому положению: разница между фактическим и целевым положением	RESTW
Ошибка запаздывания; разница между заданным и фактическим положением	SCHPF
Отклонение измеряющей импульсной системы	AUSL.
Пути перемещения, которые выполнялись с помощью функции Суперпозиция маховичка (M118) (Только индикация положения 2)	M118

С помощью MOD-функции Индикация положения 1 выбираете индикацию положения в индикации статуса.

С помощью MOD-функции Индикация положения 2 выбираете индикацию положения в дополнительной индикации статуса.

13.11 Выбор системы мер

Применение

С помощью этой MOD-функции установливаете, должна ли ЧПУ указывать координаты в мм или в дюймах (дюймовая система).

- Метрическая система мер: нпр. X = 15,789 (mm) смена MOD-функции мм/дюймы = мм. Индикация с 3 местами после запятой
- Дюймовая система: нпр. X = 0,6216 (inch) смена MOD-функции мм/дюйм = дюйм. Индикация с 4 местами после запятой

Если дюйм-индикация активная, то ЧПУ указывает подачу в дюйм/мин. В дюйм-программе Вы должны ввести подачу с коэфицентом на 10 больше.

13.12 Выбор языка программирования для $MDI

Применение

С помощью MOD-функции Ввод программы переключаете программирование файла $MDI.

- Программирование $MDI.H в диалоге открытым текстом: Ввод программы: HEIDENHAIN
- Программировать $MDI.I согласно ДИН/ИСО: Ввод программы: ИСО

13.13 Выбор оси для L-запись-генерации

Применение

В поле ввода для выбора оси определяете, которые координаты актуального положения инструмента переписываются в L-запись. Генерация отдельной L-записи производится с помощью клавиши “Перенос факт-положения”. Выбор осей побитовый, как в случае параметров станка:

Выбор оси %11111: X, Y, Z, IV., V. переписать ось

Выбор оси %01111: X, Y, Z, IV. Переписание оси

Выбор оси %00111: X, Y, Z переписание оси

Выбор оси %00011: X, Y переписание оси

Выбор оси %00001: X ось переписать

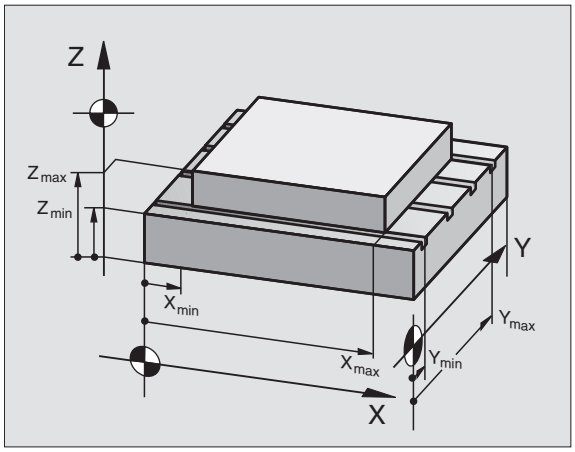
13.14 Ввод ограничений диапазона перемещения, индикация нулевой точки

Применение

Внутри максимального диапазона перемещения можете ограничить действительно полезную путь перемещения для осей координат.

Пример применения: Пример применения: защита подаппаратуры от столкновений.

Максимальный диапазон перемещения ограничен конечным выключателем программного обеспечения. Действительно полезный путь перемещения ограничивается с помощью MOD-функции ОБЛАСТЬ ПЕРЕМЕЩЕНИЯ Для этого введите максимальное значение в положительном и отрицательном направлении осей, относительно нулевой точки станка. Если Ваш станок располагает несколькими диапазонами перемещения, можете установить ограничение для каждого диапазона перемещения отдельно (программируемая клавиша ДИАПАЗОН ПЕРЕМЕЩЕНИЯ (1) до ДИАПАЗОН ПЕРЕМЕЩЕНИЯ (3)).



Работа без ограничения диапазона перемещения

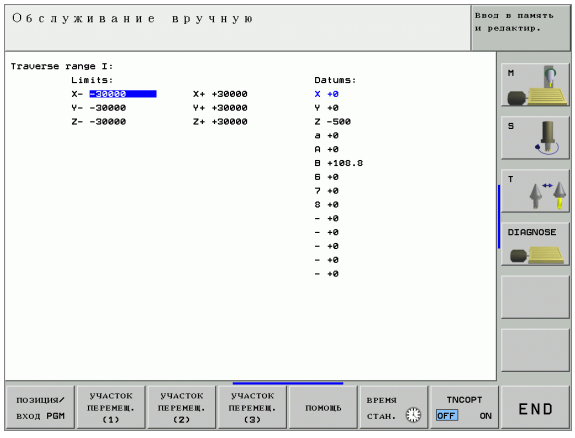
Для осей координат, которые должны быть перемещены без ограничения диапазона перемещения, введите максимальный путь перемещения ЧПУ (+/- 99999 mm) как ДИАПАЗОН ПЕРЕМЕЩЕНИЯ.

Установление максимального диапазона перемещения и его ввод

- Выбрать индикацию положения REF
- Подвод на положительные и отрицательные конечные положения осей X, Y и Z
- Значения со знаком нотировать
- MOD-функцию выбрать Нажать клавишу MOD

УЧАСТОК ПЕРЕМЕЩ.

- Ввести ограничение диапазона перемещения Нажать Softkey ДИАПАЗОН ПЕРЕМЕЩЕНИЯ. Записанные значения ввести для осей как ограничения
- Выход из MOD-функции Нажать Softkey КОНЕЦ



Операции коррекции радиуса инструмента не учитываются в случае ограничений диапазона перемещения.

Ограничения диапазона перемещения и конечный выключатель ПО учитываются, после пересечения базовых точек.

Индикация базовых точек

Указываемые на экране справа вверху значения определяют активную в данный момент базовую точку. Базовая точка может установливаться вручную или из таблицы Preset. Они не могут быть изменены в меню экрана.

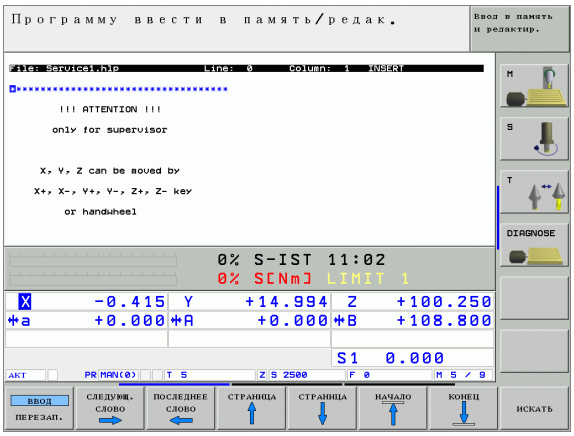


Указанные значения зависят от конфигурации станка. Обратите внимание на подсказки в главе 2 (смотри “Объяснения к записанным в таблицы Preset значениям” на странице 74)

13.15 Указать файлы HILFE (HELP/ ПОМОЩЬ)

Применение

Файлы помощи должны поддерживать пользователя в ситуациях, когда необходимы определённые способы действия, нпр. свободный ход станка после перерыва в электроснабжении. Также дополнительные функции можно документировать в файле HILFE (ПОМОЩЬ). Рисунок справа показывает индикацию файла HILFE (ПОМОЩЬ).



Файлы HILFE (HELP) не стоят в распоряжении на каждом станке. Подробную информацию даёт производитель станков.

Выбор ФАЙЛОВ ПОМОМЬ (HILFE)

- Выбор MOD-функции Нажать клавишу MOD

ПОМОЩЬ

- Выбор активного за последнем файла ПОМОЩЬ: Нажать Softkey FAUTO
- Если требуется, вызвать управление файлами (клавиша PGM MGT) и выбрать другой файл Помощь

13.16 Индикация рабочего времени

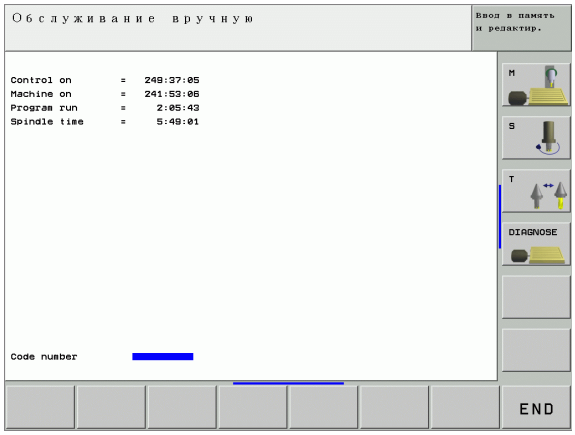
Применение



Производитель станков может давать опцию высвечивания дополнительного времени. Обратите внимание на инструкцию обслуживания станка!

Через программируемую клавишу ВРЕМЯ СТАНКА можете указывать разные виды рабочего времени:

Рабочее время	Значение
Управление включено	Рабочее время управления с момента ввода в эксплуатацию
Станок включён	Рабочее время станка с момента ввода в эксплуатацию
Прогон программы	Рабочее время для управляемой работы с момента ввода в эксплуатацию

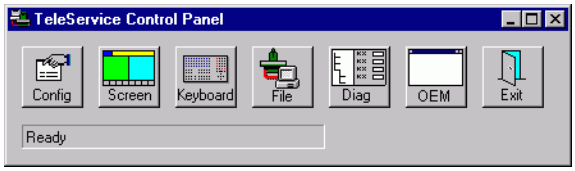


13.17 Телесервис

Применение



Функции для телесервиса освобождаются и установливаются производителем станков. Обратите внимание на инструкцию обслуживания станка!
ЧПУ отдаёт две программируемые клавиши для телесервиса в распоряжение, чтобы создать возможность приспособления двух разных точек сервиса.



ЧПУ располагает возможностью проведения телесервиса. Для этого ЧПУ должно быть оснащено платой сети "Эзернет", с помощью которой достигается более высокой скорости передачи данных чем через последовательный интерфейс RS-232-C.

С помощью программного обеспечения для телесервиса фирмы HEIDENHAIN, производитель станков может в целях диагностики установить связь с ЧПУ через ISDN-модем. Следующие функции стоят в распоряжении:

- Передача на экране в режиме "онлайн"
- Запрос состояния станка
- Передача файлов
- Дистанционное управление ЧПУ

Вызов телесервиса/окончание

- Выбрать довольный режим работы станка
- Выбор MOD-функции Нажать клавишу MOD



- Установить соединение с сервисом: Softkey СЕРВИС или SUPPORT на ON. ЧПУ прекращает связь автоматически если не в установленном производителем станка врамени (стандарт: 15 мин) не осуществляется передача данных
- Установить соединение с сервисом: Softkey СЕРВИС или SUPPORT на OFF. ЧПУ прерывает связь после около одной минуты

13.18 Внешний доступ

Применение

Производитель станков может конфигурировать внешние возможности доступа через LSV-2 интерфейс. Обратите внимание на инструкцию обслуживания станка!

С помощью программируемой клавиши ВНЕШНИЙ ДОСТУП можете освободить или блокировать доступ через LSV-2-интерфейс.

С помощью соответствующей записи в файле конфигурации TNC.SYS можете защищать паролей каталог, включая существующие подкаталоги. В случае доступа через LSV-2 интерфейс к данным из этого каталога запрашивается пароль. Назначите в файле конфигурации TNC.SYS тракт и пароль для внешнего доступа.

Файл TNC.SYS должен сохранятся в Root-списке TNC:\.

Если распределите только одно занесение для пароли, защищается таким образом целый дисковод TNC:\.

Используйте для передачи данных актуализированные версии программного обеспечения фирмы HEIDENHAIN: TNCremo или TNCremoNT.

Занесения в TNC.SYS	Значение
REMOTE.TNCPASSWORD=	Пароль для LSV-2-доступа
REMOTE.TNCPRIVATEPATH=	Тракт, который должен быть защищённым

Пример для TNC.SYS

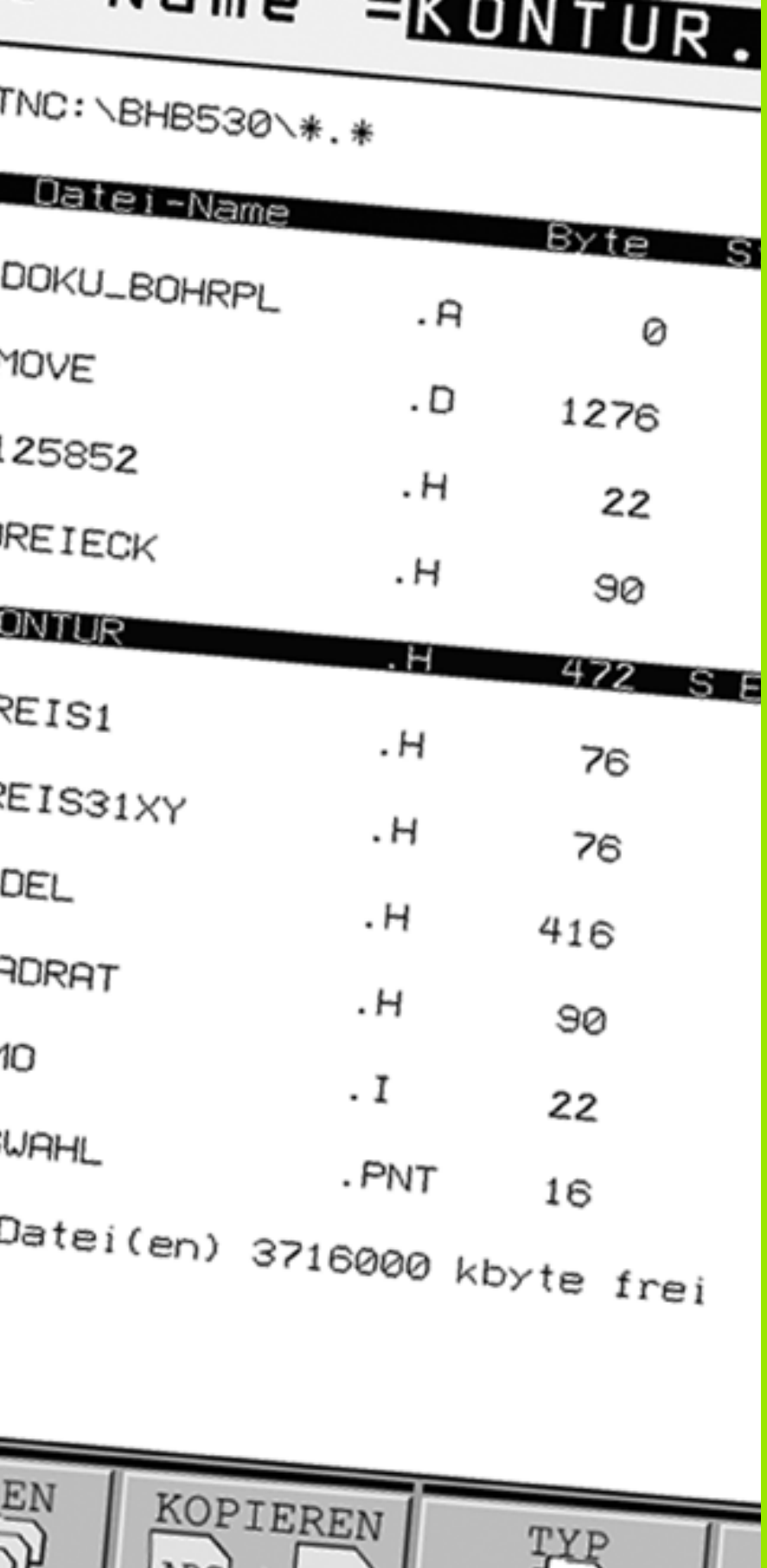
```
REMOTE.TNCPASSWORD=KR1402
REMOTE.TNCPRIVATEPATH=TNC:\RK
```

Внешний доступ разрешить/блокировать

- Выбрать довольный режим работы станка
- Выбор MOD-функции Нажать клавишу MOD



- Разрешить соединение с УЧПУ: Установка Softkey ВНЕШНИЙ ДОСТУП на ON ЧПУ разрешает доступ к данным через LSV-2 интерфейс. В случае доступа к каталогу, находящегося в файле конфигурации TNC.SYS, запрашивается пароль
- Разрешить соединение с УЧПУ: Установка Softkey ВНЕШНИЙ ДОСТУП на OFF ЧПУ блокирует тогда доступ через LSV-2 интерфейс



14

Таблицы и обзоры

14.1 Общие параметрыпользователя

Общие параметры пользователя это параметры станка, которые влияют на поведение ЧПУ.

Типичные параметры пользователя это нпр.

- язык диалога
- поведение интерфейсов
- Скорость перемещения
- Ходы выполнения обработки
- воздействие перерегулирования (Override)

Возможности ввода для параметров станка

Параметры станка можно довольно программировать, значит

- **десятичные значения**
  Непосредственный ввод числовых значений
- **Числа двоичные/двоично-десятичные**
  Знак процента “%” вводит перед числом
- **Шестнадцатеричные числа**
  Символ доллара “$” вводить перед числом

Пример:

Вместо десятичного значения 27 можете ввести двоичное число %11011 или шестнадцатеричное числа $1B.

Отдельные параметры станка могут быть занесены одновременно в разных числовых системах.

Некоторые параметры станка обладают многократными функциями. Вводимое значение таких параметров возникает из суммы обозначённых с помощью + отдельных вводимых значений.

Выбор общих параметров пользователя

Общие параметры пользователя выбираете в MOD-функциях с помощью числа-ключа 123.



В MOD-функциях находятся в распоряжении также специфические для станка ПАРАМЕТРЫ ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ.

Внешняя передача данных	
ЧПУ-интерфейсы EXT1 (5020.0) и EXT2 (5020.1) согласовать с внешним устройством	**MP5020.x** 7 информационный бит (ASCII-Code, 8-ый бит = четность): **+0** 8 информационный бит (ASCII-Code, 9-ый бит = четность): **+1** Block-Check-Charakter (BCC) довольный:**+0** Block-Check-Charakter (BCC) управляющие знаки не разрешаются: **+2** Стоп передачи от RTS активный: **+4** Стоп передачи от RTS не активный: **+0** Стоп передачи от RTS активный: **+8** Стоп передачи от RTS активный: **+0** Четность знаков целочисловая: **+0** Четность знаков нецелочисловая: **+16** Четность знаков не желаемая: **+0** Четность знаков желаемая: **+32** Количество битов стоп, посылаемых в конце знака: 1 стоповый бит: **+0** 2 биты стоп: **+64** 1 стоповый бит: **+128** 1 стоповый бит: **+192** Пример: ЧПУ-интерфейс EXT2 (MP 5020.1) сопрягать со внешним устройством, с помощью следующей установки: 8 информционных битов, BCC любой, стоп передачи от DC3, чётная четность знаков, четность знаков желаемая, 2 стоповых бита Ввод для **MP 5020.1**: 1+0+8+0+32+64 = **105**
Тип интерфейса для EXT1 (5030.0) и EXT2 (5030.1) определить	**MP5030.x** Стандартная передача: **0** Интерфейс для передачи блоками: **1**

3D-импульсные системы	
Выбрать вид передачи данных	**MP6010** Импульсная система с передачей по кабелью: **0** Импульсная система с передачей по инфракрасным лучам: **1**
Подача контактирования для переключающей импульсной системы	**MP6120** **1** до **3 000** [мм/мин]
Максимальный путь перемещения к точке контактирования (проведения измерения)	**MP6130** **0,001** до **99 999,9999** [мм]
Безопасное расстояние к точке контактирования при автоматическом измерении	**MP6140** **0,001** до **99 999,9999** [мм]

3D-импульсные системы	
Скорый ход для контактирования для переключающей импульсной системы	**MP6150** **1** до **300 000** [мм/мин]
Предпозиционирование на ускоренной подачи станка	**MP6151** Предпозиционирование со скоростью из **MP6150**: **0** Предпозиционирование на ускоренной подачи станка **1**
Измерение смещения центра импульсной системы при калибровке переключающей импульсной системы	**MP6160** Без 180°-поворота 3D-импульсной системы при калибровке: **0** М-функция для 180°-поворота импульсной системы при калибровке: **1** до **999**
М-функция для ориентации инфракрасного зонда перед каждой операцией измерения	**MP6161** Функция неактивная: **0** Ориентация непосредственно через ЧУ: **-1** М-функция для ориентации импульсной системы: **1 до 999**
Угол ориентации для инфракрасного зонда	**MP6162** **0** до **359,9999** [°]
Разница между актуальным углом ориентации и углом ориентации из MP 6162, начиная с которого следует провести ориентацию шпинделя	**MP6163** **0** до **3,0000** [°]
Режим автоматики: Инфракрасный щуп перед измерением автоматически на программированное направление ориентировать	**MP6165** Функция неактивная: **0** Ориентация инфракрасного щупа: **1**
Ручное управление: исправление направления ощупывания при учете активного базисного поворота	**MP6166** Функция неактивная: **0** учитывать базисный поворот: **1**
Многократное измерение для программируемой функции контактирования	**MP6170** **1** до **3**
Доверительный диапазон для многократного измерения	**MP6171** **0,001** до **0,999** [мм]
Автоматический цикл калибровки: Середина калибровочного кольца на X-оси в отнесении к нулевой точке станка	**MP6180.0 (диапазон перемещения 1) до MP6180.2 (диапазон перемещения 3)** **0** до **99 999,9999** [мм]
Автоматический цикл калибровки: Середина калибровочного кольца на Y-оси в отнесении к нулевой точке станка	**MP6181.x (диапазон перемещения 1) до MP6181.2 (диапазон перемещения 3)** **0** до **99 999,9999** [мм]
Автоматический цикл калибровки: Середина калибровочного кольца на Z-оси в отнесении к нулевой точке станка	**MP6182.x (диапазон перемещения 1) до MP6182.2 (диапазон перемещения 3)** **0** до **99 999,9999** [мм]
Автоматический цикл калибровки: Автоматический цикл калибровки: расстояние ниже верхней грани кольца, на котором ЧПУ проводить измерение	**MP6185.x (диапазон перемещения 1) до MP6185.2 (диапазон перемещения 3)** **0,1** до **99 999,9999** [мм]

3D-импульсные системы	
Измерение радиуса с помощью TT 130: Направление контактирования	**MP6505.0 (диапазон перемещения 1) до 6505.2 (диапазон перемещения 3)** Положительное направление контактирования на базовой оси угла (0°-ось): **0** Положительное направление контактирования на +90°-оси: **1** Положительное направление контактирования на базовой оси угла (0°-ось): **2** Положительное направление контактирования на +90°-оси: **3**
Подача контактирования для второго измерения с помощью TT 120, форма пальца, коррекции в TOOL.T	**MP6507** Расчитать подачу контактирования для второго измерения с помощью, с постоянным допуском: **+0** Расчитать подачу контактирования для второго измерения с помощью, с постоянным допуском: **+1** Постоянная подача контактирования для второго измерения с помощью TT 130: **+2**
Максимально допускаемая ошибка измерения с помощью TT 130 в случае измерения с вращающимся инструментом Необходимое для расчёта подачи контактирования в связи с MP6570	**MP6510.0** **0,001** до **0,999** [мм] (рекомендуется: 0,005 мм) **MP6510.1** **0,001** до **0,999** [мм] (рекомендуется: 0,01 mm)
Подача контактирования для TT 130 при не вращающимся инструменте	**MP6520** **1** до **3 000** [мм/мин]
Измерение радиуса с помощью TT 130: Расстояние нижней грани инструмента от верхней грани щупа	**MP6530.0 (диапазон перемещения 1) до MP6530.2 (диапазон перемещения 3)** **0,001** до **99,9999** [мм]
Безопасное расстояние на оси шпинделя над элементом контактирования TT 130 при предпозиционировании	**MP6540.0** **0,001** до **30 000,000** [мм]
Безопасная зона на поверхности обработки вокруг элемента контактирования TT 130 при предпозиционировании	**MP6540.1** **0,001** до **30 000,000** [мм]
Скорый ход в цикле контактирования для TT 130	**MP6550** **10** до **10 000** [мм/мин]
M-функция для ориентации шпинделя при измерении отдельных режущих кромок	**MP6560** **0** до **999** **-1**: Функция неактивная
Измерение с вращающимсч инструментом: Допускаемая скорость циркуляции по окружности фрезы Необходимое для расчёта числа оборотов и подачи оцифровывания	**MP6570** **1,000** до **120,000** [м/мин]

3D-импульсные системы	
Измерение с вращающимсч инструментом: Максимально допускаемое число оборотов	**MP6572** **0,000** до **1 000,000** [обр/мин] При вводе 0 число оборотов ограничивается до уровня 1000 об/мин
Координаты центра элемента контактирования TT-120 в отнесении к нулевой точке станка	**MP6580.0 (диапазон перемещения 1)** X-ось **MP6580.1 (диапазон перемещения 1)** Y-ось **MP6580.2 (диапазон перемещения 1)** Z-ось **MP6581.0 (диапазон перемещения 2)** X-ось **MP6581.1 (диапазон перемещения 2)** Y-ось **MP6581.2 (диапазон перемещения 2)** Z-ось **MP6582.0 (диапазон перемещения 3)** X-ось **MP6582.1 (диапазон перемещения 3)** Y-ось **MP6582.2 (диапазон перемещения 3)** Z-ось
Контроль положения осей вращения и параллельных осей	**MP6585** Функция неактивная: **0** Контроль положения осей **1**
Определить оси вращения и оси параллельные, которые должны контролироваться	**MP6586.0** Не контролировать положения оси A: **0** Контролировать положение оси A: **1** **MP6586.1** Не контролировать положения оси B: **0** Контролировать положение оси B: **1** **MP6586.2** Не контролировать положения оси C: **0** Контролировать положение оси C: **1** **MP6586.3** Не контролировать положения оси U: **0** Контролировать положение оси U: **1** **MP6586.4** Не контролировать положения оси V: **0** Контролировать положение оси V: **1** **MP6586.5** Не контролировать положения оси W: **0** Контролировать положение оси W: **1**

ЧПУ-индикации, ЧПУ-редактор	
Цикл 17, 18 и 207: Ориентация шпинделя в начале цикла	**MP7160** Провести ориентацию шпинделя: **0** Не проводить ориентации шпинделя: **1**
Установление места программирования	**MP7210** ЧПУ со станком: **0** ЧПУ как место программирования с активной PLC: **1** ЧПУ как место программирования с активной PLC: **2**
Диалог перерыв в электроснабжении квитировать после включения	**MP7212** Клавишей потвердить **0** Автоматически потвердить: **1**
ДИН/ИСО-программы Определить величину шага номеров предложений	**MP7220** **0** до **150**
Блокировать выбор типов файлов	**MP7224.0** Все типы файлов выбираемые через программируемую клавишу (Softkey): **+0** Блокировать выбор программ HEIDENHAIN (Softkey ПОКАЖИ .H): **+1** Блокировать выбор ДИН/ИСО-программ (Softkey ПОКАЖИ .I): **+2** Блокировать выбор таблиц инструментов (Softkey ПОКАЖИ .T): **+4** Блокировать выбор таблиц нулевых точек (Softkey ПОКАЖИ . D): **+8** Блокировать выбор таблиц палет (Softkey ПОКАЖИ .P): **+16** Блокировать выбор файлов текстов (Softkey ПОКАЖИ .A): **+32** Блокировать выбор таблиц инструментов (Softkey ПОКАЖИ . PNT): **+64**
Блокировать редактирование типов файлов **Подсказка:** Если блокируете типы файлов, ЧПУ стирает все файлы данного типа.	**MP7224.1** Не блокировать редактора: **+0** Блокировать редактор для ■ HEIDENHAIN-программы: **+1** ■ ДИН/ИСО-программы **+2** ■ Таблицы инструментов **+4** ■ Таблицы нулевых (отсчётных) точек **+8** ■ Таблица палет **+16** ■ Текстовые файлы **+32** ■ Таблицы точек: **+64**
Конфигурация таблиц палет	**MP7226.0** Таблица палет не активная: **0** Количество палет на одну таблицу палет: **1** до **255**
Конфигурация файлов нулевых точек	**MP7226.1** Таблица нулевых точек не активная: **0** Количество нулевых точек на одну таблицу нулевых точек: **1** до **255**
Длина программы для проверки программы	**MP7229.0** Записи **100** до **9 999**

ЧПУ-индикации, ЧПУ-редактор	
Длина программы, до которой разрешаются СК-предложения	**MP7229.1** Записи **100** до **9 999**
Определить язык диалога	**MP7230** Английский язык: **0** Немецкий язык: **1** Чехский язык: **2** Французский язык: **3** Итальянский язык: **4** Испанский язык: **5** Португальский язык: **6** Шведский язык: **7** Датский язык: **8** Финский язык: **9** Голландский язык: **10** Польский язык: **11** Венгерский язык: **12** резервированно: **13** Русский язык (кириллица): **14** (только возможно при MC 422 B) Китайский язык (simplified): **15** (только возможно при MC 422 B) Китайский язык (traditional): **16** (только возможно при MC 422 B) Словенский язык: **17** (возможный только при MC 422 B, **опция ПО**)
Настроить внутренные часы ЧПУ	**MP7235** Мировое время (Greenwich time): **0** Среднеевропейское время (MEZ): **1** Среднеевропейское летнее время: **2** Разница времени до мирового времени: **-23** до **+23** [часов]
Конфигурация таблицы инструментов	**MP7260** Не активная: **0** Количество инструментов, генерированных ЧПУ при открытии новой таблицы инструментов: **1** до **254** Если Вам требуется больше чем 254 инструмента, можете расширить таблицу инструментов с помощью функции N СТРОК В КОНЦЕ ДОБАВИТЬ, смотри “Данные инструмента”, страница 168
Конфигурация таблицы места инструмента	**MP7261.0 (магазин 1)** **MP7261.1 (магазин 2)** **MP7261.2 (магазин 3)** **MP7261.3 (магазин 4)** Не активная: **0** Количество мест в магазине инструментов: **1** до **254** Если в MP 7261.1 до MP7261.3 будет введено значение 0, то используется только один магазин инструментов.
Индексирование номеров инструментов, для собрания нескольких данных коррекциипод одним номером инструмента	**MP7262** Не активная: **0** Количество допускаемой индексации: **1** до **9**

ЧПУ-индикации, ЧПУ-редактор	
Программируемая клавиша Таблица места	**MP7263** Указать программируемую клавишу ТАБЛИЦА МЕСТА в таблицы инструментов: **0** Указать программируемую клавишу ТАБЛИЦА МЕСТА в таблицы инструментов: **1**
Конфигурирование таблицы инструментов (без представления: 0) ; номера граф в таблицы инструментов для	**MP7266.0** Имя инструмента-ИМЯ **0** до **32**; ширина графы: 16 знаков **MP7266.1** Длина инструмента L **0** до **32**; ширина графы: 11 знаков **MP7266.2** Радиус инструмента R **0** до **32**; ширина графы: 11 знаков **MP7266.3** Радиус инструмента2 - R2: **0** до **32**; ширина графы: 11 знаков **MP7266.4** Длина припуска – DL: **0** до **32**; ширина графы: 8 знаков **MP7266.5** Припуск радиус – DR: **0** до **32**; ширина графы: 8 знаков **MP7266.6** Припуск радиус 2 – DR2: **0** до **32**; ширина графы: 8 знаков **MP7266.7** Инструмент блокирован – TL: **0** до **32**; ширина графы: 2 знаков **MP7266.8** Запасной инструмент – RT: **0** до **32**; ширина графы: 3 знаков **MP7266.9** Максимальная стойкость (срок службы) TIME1 **0** до **32**; ширина графы: 5 знаков **MP7266.10** Макс. стойкость при TOOL CALL – TIME2: **0** до **32**; ширина графы: 5 знаков **MP7266.11** Актуальная стойкость – CUR. TIME **0** до **32**; ширина графы: 8 знаков **MP7266.12** Комментарий к инструменту – DOC: **0** до **32**; ширина графы: 16 знаков **MP7266.13** Количество лезвий – CUT.: **0** до **32**; ширина графы: 4 знаков **MP7266.14** Допуск для распознавания износа длина инструмента – LTOL: **0** до **32**; ширина графы: 6 знаков **MP7266.15** Допуск для распознавания износа длина инструмента – RTOL: **0** до **32**; ширина графы: 6 знаков

ЧПУ-индикации, ЧПУ-редактор

Конфигурирование таблицы инструментов (без представления: 0) ; номера граф в таблицы инструментов для

MP7266.16
Направление резания – DIRECT.: **0** до **32**; ширина графы: 7 знаков
MP7266.17
PLC-статус – PLC: **0** до **32**; ширина графы: 9 знаков
MP7266.18
Дополнительное смещение инструмента на оси инструментов к MP6530 – TT:L-OFFS: **0** до **32**;
Ширина графы: 11 знаков
MP7266.19
Смещение инструмента между центром элемента контактирования и центром инструмента. **0** до **32**;
Ширина графы: 11 знаков
MP7266.20
Допуск для распознавания износа длина инструмента – LTOL: **0** до **32**; ширина графы: 6 знаков
MP7266.21
Допуск для распознавания износа длина инструмента – RBREAK: **0** до **32**; ширина графы: 6 знаков
MP7266.22
Длина лезвий (цикл 22) – LCUTS: **0** до **32**; ширина графы: 11 знаков
MP7266.23
Максимальный угол погружания (цикл 22) – ANGLE.: **0** до **32**; ширина графы: 7 знаков
MP7266.24
Тип инструмента –ТИП: **0** до **32**; ширина графы: 5 знаков
MP7266.24
Материал лезвий инструмента – TMAT: **0** до **32**; ширина графы: 16 знаков
MP7266.26
Таблица данных резания – CDT: **0** до **32**; ширина графы: 16 знаков
MP7266.27
PLC-значение – PLC-VAL: **0** до **32**; ширина графы: 11 знаков
MP7266.28
Смещение центра главная ось – CAL-OFF1: **0** до **32**; ширина графы: 11 знаков
MP7266.29
Смещение центра вспомогательная ось – CAL-OFF2: **0** до **32**; ширина графы: 11 знаков
MP7266.30
Угол шпинделя при калибровке – CALL-ANG: **0** до **32**; ширина графы: 11 знаков
MP7266.31
Тип инструмента для таблицы места – PTYP: **0** до **32**; ширина графы: 2 знаков
MP7266.32
Ограничение скорости вращения шпинделя – NMAX: **–** до **999999**; ширина графы: 6 знаков
MP7266.33
Выход из материала при ЧУ-стоп – LIFTOFF: **Y** / **N**; ширина графы: 1 знаков
MP7266.34
Функция зависит от станка – P1: **-99999,9999** до **+99999,9999**; ширина графы: 10 знаков
MP7266.35
Функция зависит от станка – P2: **-99999,9999** до **+99999,9999**; ширина графы: 10 знаков
MP7266.36
Функция зависит от станка – P3: **-99999,9999** до **+99999,9999**; ширина графы: 10 знаков
MP7266.37
Специфическое для инструмента описание кинематики – KINEMATIC: **Имя описания кинематики**; ширина графы: 16 знаков
MP7266.38
Угол при вершине T_ANGLE: **0** до **180**; ширина графы: 9 знаков
MP7266.39
Шаг резьбы PITCH: **0** до **99999,9999**; ширина графы: 10 знаков

ЧПУ-индикации, ЧПУ-редактор

Конфигурирование таблицы места (без представления: 0) ; номера граф в таблицы места для	**MP7267.0** Номер инструмента – T: **0** до **7** **MP7267.1** Специальный инструмент – ST: **0** до **7** **MP7267.2** Постоянное место – F: **0** до **7** **MP7267.3** Место блокировано – L: **0** до **7** **MP7267.4** PLC-статус – PLC: **0** до **7** **MP7267.5** Имя инструмента из таблицы инструментов – TNAME: **0** до **7** **MP7267.6** Имя инструмента из таблицы инструментов – DOC: **0** до **77** **MP7267.7** Тип инструмента – PTYP: **0** до **99** **MP7267.8** Значение для PLC – P1: **-99999,9999** до **+99999,9999** **MP7267.9** Значение для PLC – P2: **-99999,9999** до **+99999,9999** **MP7267.10** Значение для PLC – P3: **-99999,9999** до **+99999,9999** **MP7267.11** Значение для PLC – P4: **-99999,9999** до **+99999,9999** **MP7267.12** Значение для PLC – P5: **-99999,9999** до **+99999,9999** **MP7267.13** Резервированное место – RSV: **0** до **1** **MP7267.14** Блокировать место вверху LOCKED_ABOVE: **0** до **65535** **MP7267.15** Блокировать место внизу LOCKED_ABOVE: **0** до **65535** **MP7267.16** Блокировать место слева LOCKED_LEFT: **0** до **65535** **MP7267.17** Блокировать место справа LOCKED_RIGHT: **0** до **65535**
Выбор режима работы Ручное управление: Индикация подачи	**MP7270** Указать подачу F только если будет нажата клавиша направления осей: **0** Указать подачу F, даже если не будет нажата клавиша направления осей (подача, определённый через программируемую клавишу F или подача “самой медленной ” оси): **1**
Установить десятичный знак	**MP7280** Указать запятую как десятичный знак: **0** Указать запятую как десятичный знак: **1**
Индикация положения на оси инструмента	**MP7285** Индикация относится к опорной точке инструмента: **0** Индикация относится на оси инструмента к Торцовая поверхность инструмента: **1**

ЧПУ-индикации, ЧПУ-редактор	
Шаг индикации для положения шпинделя	**MP7289** 0,1 °: **0** 0,05 °: **1** 0,01 °: **2** 0,005 °: **3** 0,001 °: **4** 0,0005 °: **5** 0,0001 °: **6**
Шаг индикации	**MP7290.0 (X-ось) до MP7290.13 (14-я ось)** 0,1 мм: **0** 0,05 мм: **1** 0,01 мм: **2** 0,005 мм: **3** 0,001 мм: **4** 0,0005 мм: **5** 0,0001 мм: **6**
Установление базовой точки блокировать в таблицы Preset	**MP7294** Без блокировки назначения опорной точки **+0** Блокировать назначение опорной точки на X-оси: **+1** Блокировать назначение опорной точки на Y-оси: **+2** Блокировать назначение опорной точки на Z -оси: **+4** Установление опорной точки в IV. Блокировать ось: **+8** Блокировать назначение опорной точки на V-оси: **+16** Блокировать назначение опорной точки на 6-ой оси: **+32** Блокировать назначение опорной точки на 7-ой оси: **+64** Блокировать назначение опорной точки на 8-ой оси: **+128** Блокировать назначение опорной точки на 9-ой оси: **+256** Блокировать назначение опорной точки на 10-ой оси: **+512** Блокировать назначение опорной точки на 11-ой оси: **+1024** Блокировать назначение опорной точки на 12-ой оси: **+2048** Блокировать назначение опорной точки на 13-ой оси: **+4096** Блокировать назначение опорной точки на 14-ой оси: **+8192**
Блокировка назначения опорной точки	**MP7295** Без блокировки назначения опорной точки **+0** Блокировать назначение опорной точки на X-оси: **+1** Блокировать назначение опорной точки на Y-оси: **+2** Блокировать назначение опорной точки на Z -оси: **+4** Установление опорной точки в IV. Блокировать ось: **+8** Блокировать назначение опорной точки на V-оси: **+16** Блокировать назначение опорной точки на 6-ой оси: **+32** Блокировать назначение опорной точки на 7-ой оси: **+64** Блокировать назначение опорной точки на 8-ой оси: **+128** Блокировать назначение опорной точки на 9-ой оси: **+256** Блокировать назначение опорной точки на 10-ой оси: **+512** Блокировать назначение опорной точки на 11-ой оси: **+1024** Блокировать назначение опорной точки на 12-ой оси: **+2048** Блокировать назначение опорной точки на 13-ой оси: **+4096** Блокировать назначение опорной точки на 14-ой оси: **+8192**

ЧПУ-индикации, ЧПУ-редактор	
Блокировать устанавление опорной точки с помощью оранжевыхосевых клавишей	**MP7296** Без блокировки назначения опорной точки **0** Блокировать назначение опорной точки через оранжевые клавиши: **1**
Индикация состояния, Q-параметры, данные инструмента и время обработки сбросить	**MP7300** Всё сбросить, если выбирается программа: **0** Всё сбросить, если выбирается программа и при M02, M30, END PGM: **1** Только индикацию состояния, время обработки и данные инструмента сбросить, если выбирается программа: **2** Только индикацию состояния, время обработки и данные инструмента сбросить, если выбирается программа и при M02, M30, END PGM: **3** Сброс индикации состояния, времени обработки и Q-параметров, если выбирается программа: **4** Сброс индикации состояния, времени обработки и Q-параметров, если выбирается программа и при M02, M30, END PGM: **5** Сброс индикации состояния и времени обработки, если выбирается программа: **6** Сброс индикации состояния и времени обработки, если программа выбирается и при M02, M30, END PGM: **7**
Назначения для представления гафики	**MP7310** Графическое изображение на трёх плоскостях согласно DIN 6, часть 1, проекционный метод 1: **+0** Графическое изображение на трёх плоскостях согласно DIN 6, часть 1, проекционный метод 2: **+1** Новая BLK FORM при цикле 7 НУЛЕВАЯ ТОЧКА относительно старой нулевой точки указать: **+0** Новая BLK FORM при цикле 7 НУЛЕВАЯ ТОЧКА относительно новой нулевой точки указать: **+4** Не указывать положения курсора при изображении на трёх плоскостях: **+0** Не указывать положения курсора при изображении на трёх плоскостях: **+8** Функции ПО новой 3D-графики активные: **+0** Функции ПО новой 3D-графики неактивные: **+16**
Ограничение симулируемой длины режущей кромки инструмента. Действует только, если LCUTS определено	**MP7312** **0** до **99 999,9999** [мм] Коэфицент, на который умножается диаметр инструмента, для повышения скорости симуляции. При вводе 0 УЧПУ принимает длину кромки бесконечной, что повышает скорость симуляции.
Графическое моделирование без программированной оси шпинделя: глубина погружения Радиус инструмента	**MP7315** **0** до **99 999,9999** [мм]

ЧПУ-индикации, ЧПУ-редактор	
Графическое моделирование без программированной оси шпинделя: глубина погружения Глубина погружения	**MP7316** **0** до **99 999,9999** [мм]
Графическое моделирование без программированной оси шпинделя: глубина погружения М-функция для запуска	**MP7317.0** **0** до **88** (0: функция не активная)
Графическое моделирование без программированной оси шпинделя: глубина погружения М-функция для конца	**MP7317.1** **0** до **88** (0: функция не активная)
Настройка сейвера дисплея Введите время, после которого ЧПУ должно активировать сейвер дисплея	**MP7392** **0** до **99** [мин] (0: функция не активная)

Обработка и прогон программы	
Эффективность цикл 11 РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ	**MP7410** РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ действует на 3 осях: **0** РАЗМЕРНЫЙ КОЭФИЦЕНТ действует только на плоскости обработки: **1**
Управление данными инструмента/ данными калибровки	**MP7411** УЧПУ сохраняет данные калибровки для 3D-импульсной системы: **+0** УЧПУ использует в качестве данных калибровки для 3D-импульсной системы значения коррекции из таблицы инструментов: **+1**
SL-циклы	**MP7420** Фрезеровать канал вокруг контура по часовой стрелке для островов и против часовой стрелки для выемок (карманов): **+0** Фрезеровать канал вокруг контура по часовой стрелке для выемок и против часовой стрелки для островов: **+1** Фрезеровать канал контура перед очисткой: **+0** Фрезеровать канал контура после очистки: **+2** Соединить исправленные контуры: **+0** Соединить неисправленные контуры: **+4** Очистка каждый раз на глубину кармана (выемки): **+0** Карман перед каждой подачей полностью обфрезеровать и очистить: **+8** Для циклов 6, 15, 16, 21, 22, 23, 24 действует: Перемещение инструмента к концу цикла на последнюю, перед вызовом цикла программированную позицию: **+0** Свободный ход инструмента к концу цикла только на оси шпинделя: **+16**
Цикл 4 ФРЕЗЕРОВАНИЕ КАРМАНОВ, цикл 5 КРУГЛЫЙ КАРМАН, цикл 6 ОЧИСТКА: Коэфицент перекрывания:	**MP7430** **0,1** до **1,414**
Допускаемое отклонение радиуса круга в конечной точке круга по сравнении с начальной точкой круга	**MP7431** **0,0001** до **0,016** [мм]
Принцип действия разных дополнительных функций M **Подсказка:** Коэфициенты k_V-установливаются производителем станков. Обратите внимание на информацию в инструкции обслуживания станка.	**MP7440** Задержание прогона прогаммы при M06: **+0** Задержание прогона прогаммы при M06: **+1** Без вызова цикла с M89: **+0** Без вызова цикла с M89: **+2** Задержание прогона программы при M-функциях: **+0** Задержание прогона программы при M-функциях: **+4** Коэфициенты k_V-не переключаемые через M105 и M106: **+0** Коэфициенты k_V-переключаемые через M105 и M106: **+8** Подача на оси инструментов с M103 F.. Редуцирование не активное: **+0** Подача на оси инструментов с M103 F.. Редуцирование активное: **+16** Останов точности при позиционировании с помощью осей вращения не активный: **+0** Останов точности при позиционировании с помощью осей вращения активный: **+64**

Обработка и прогон программы	
Сообщения об ошибках при вызове цикла	**MP7441** Выдача сообщения об ошибках если M3/M4 не активная: **0** Выдача сообщения об ошибках если M3/M4 не активная: **+1** резервированно: **+2** Подавление сообщения об ошибках, если Глубина программирована положительно: **+0** Выдавать сообщения об ошибках, если Глубина программирована положительно: **+4**
M-функция для ориентации шпинделя в циклах обработки	**MP7442** Функция неактивная: **0** Ориентация непосредственно через ЧУ: **-1** M-функция для ориентации шпинделя: **1 до 999**
Максимальная скорость по контуру при перерегулировании (Override) подачи 100% в режимах работы прогона программы	**MP7470** **0** до **99 999** [мм/мин]
Подача для компенсационных движений осей вращения	**MP7471** **0** до **99 999** [мм/мин]
Параметры совместимости станка для таблиц нулевых точек	**MP7475** Смещения нулевых точек относятся к нулевой точке обрабатываемой детали: **0** При вводе **1** в случае старших моделей УЧПУ и программного обеспечения 340 420-xx смещения нулевых точек относились к нулевой точке станка. Этой функции нет сейчас в расположении. Вместо REF-относимх таблиц нулевых точек следует использовать сейчас таблицу Preset (смотри “Управление базовыми точками в таблицы Preset” на странице 70)

14.2 Обложение разъёмов и соединительный кабель для интерфейсов данных

Интерфейс V.24/RS-232-C HEIDEHAIN-устройства



Интерфейс выплняет европейскую норму EN 50 178 «Безопасное разъединение от сети».

При использовании 25-полюсного блока адаптера:

TNC		VB 365 725-xx			Блок адаптера 310 085-01		VB 274 545-xx		
Штифт	Занятость	Гнездо	Цвет	Гнездо	Штифт	Гнездо	Штифт	Цвет	Гнездо
1	не занимать	1		1	1	1	1	белый/ коричневый	1
2	RXD	2	желтый	3	3	3	3	желтый	2
3	TXD	3	зелёный	2	2	2	2	зелёный	3
4	DTR	4	коричневый	20	20	20	20	коричневый	8
5	Сигнал GND	5	красный	7	7	7	7	красный	7
6	DSR	6	синий	6	6	6	6		6
7	RTS	7	серый	4	4	4	4	серый	5
8	CTR	8	розовый	5	5	5	5	розовый	4
9	не занимать	9					8	фиолетовый	20
Ген.	Внешняя оболочка	Ген.	Внешняя оболочка	Ген.	Ген.	Ген.	Ген.	Внешняя оболочка	Ген.

При использовании 9-полюсного блока адаптера:

TNC		VB 355 484-xx			Блок адаптера 363 987-02		VB 366 964-xx		
Штифт	Занятость	Гнездо	Цвет	Штифт	Гнездо	Штифт	Гнездо	Цвет	Гнездо
1	не занимать	1	красный	1	1	1	1	красный	1
2	RXD	2	желтый	2	2	2	2	желтый	3
3	TXD	3	белый	3	3	3	3	белый	2
4	DTR	4	коричневый	4	4	4	4	коричневый	6
5	Сигнал GND	5	черный	5	5	5	5	черный	5
6	DSR	6	фиолетовый	6	6	6	6	фиолетовый	4
7	RTS	7	серый	7	7	7	7	серый	8
8	CTR	8	белый/зеленый	8	8	8	8	белый/зеленый	7
9	не занимать	9	зелёный	9	9	9	9	зелёный	9
Ген.	Внешняя оболочка	Ген.	Внешняя оболочка	Ген.	Ген.	Ген.	Ген.	Внешняя оболочка	Ген.

Устройства других производителей

Распределение разъёмов других устройств может значительно отличаться от распределения разъёмов устройства фирмы HEIDENHAIN.

Распределение зависить от устройства и вида передачи. Познакомтесь пожалуйста с распределением разъёмов блока адаптера, находящимся ниже в таблицы.

Блок адаптера 363 987-02		VB 366 964-xx		
Гнездо	**Штифт**	**Гнездо**	**Цвет**	**Гнездо**
1	1	1	красный	1
2	2	2	желтый	3
3	3	3	белый	2
4	4	4	коричневый	6
5	5	5	черный	5
6	6	6	фиолетовый	4
7	7	7	серый	8
8	8	8	белый/ зеленый	7
9	9	9	зелёный	9
Ген.	Ген.	Ген.	Внешняя оболочка	Ген.

Интерфейс V.11/RS-422

К V.11-интерфейсу подключаются только устройства других производителей.



Интерфейс выплняет европейскую норму EN 50 178 «Безопасное разъединение от сети».

Разводки контактов блока логики ЧПУ (X28) и блока адаптера идентичные.

TNC		VB 355 484-xx			Блок адаптера 363 987-01	
Гнездо	Занятость	Штифт	Цвет	Гнездо	Штифт	Гнездо
1	RTS	1	красный	1	1	1
2	DTR	2	желтый	2	2	2
3	$\overline{\text{RXD}}$	3	белый	3	3	3
4	$\overline{\text{TXD}}$	4	коричневый	4	4	4
5	Сигнал GND	5	черный	5	5	5
6	CTS	6	фиолетовый	6	6	6
7	DSR	7	серый	7	7	7
8	RXD	8	белый/ зеленый	8	8	8
9	TXD	9	зелёный	9	9	9
Ген.	Внешняя оболочка	Ген.	Внешняя оболочка	Ген.	Ген.	Ген.

Интерфейс сети "Эзернет" RJ45-гнездо (опция)

Максимальная длина кабеля:

- Неэкранированный: 100 м
- Экранированный: 400 м

Контактный вывод-пин	Сигнал	Описание
1	TX+	Transmit Data
2	TX–	Transmit Data
3	REC+	Receive Data
4	свободный	
5	свободный	
6	REC–	Receive Data
7	свободный	
8	свободный	

14.3 Техническая информация

Объяснение символов

- стандарт
- Опция оси
- ПО-опция 1
- ПО-опция 2

Функции пользователя	
Краткое описание	■ Базисная модель: 3 оси плюс шпиндель ■ Четвертая ЧУ-ось плюс вспомогательная ось или ■ 8 осей дополнительно или 7 осей плюс 2 шпинделя дополнительно ■ Цифровое регулирование тока и числа оборотов
Ввод программы:	Вдиалоге открытым текстом HEIDENHAIN, с smarT.NC и согласно DIN/ISO
Данные положения	■ Заданные позиции для прямых и окружностей с прямоугольными координатами или полярными координатами ■ Размерные данные абслютные или инкрементные ■ Идикация и ввод в мм или дюймах ■ Индикация пути маховичка при обработке с наложением маховичка
Коррекция инструмента	■ Радиус инструмента на плоскости обработки и длина инструмента ■ Контур с корекцией радиуса расчитывать вплоть до 99 предложений заранее (M120) ■ Трехмерная корекция радиуса инструмента для дополнительных изменений данных интрументов, без повторных перерасчётов программы
Таблицы инструментов	Несколько таблиц инструментов с любым количеством инструментов
Таблицы данных резания	Таблицы данных резания для автоматического расчета числа оборотов шпинделя и подачи на основе специфических для инструмента данных (скорость резания, подача на один зуб)
Постоянная скорость по траектории	■ Относительно траектории центра инструмента ■ Относительно лезвъя инструмента
Параллельный режим работы	Составить программу с графическим вспомоганием, когда одновременно отрабатывается другая программа
3D-обработка (ПО-опция 2)	■ Особо безтолчковое ведение перемещения ■ 3D-корекция инструмента через вектор нормалиповерхности ■ Изменение положения головки вращения с помощью электорнического маховичка во время прогона программы, положение вершины инструмента остается без изменений (TCPM = **T**ool **C**enter **P**oint **M**anagement) ■ Держать инструмент перпендикулярно на контуре ■ Корекция радиуса инструмента перпендикулярно к направлении движения инаправления инструмента ■ Spline-интерполяция

Функции пользователя	
Обработка на круглом столе (ПО-опция 1)	■ Программирование контуров на развертке цилиндра ■ Подача мм/мин)
Элементы контура	■ Прямая ■ Фаска ■ Круговая траектория ■ Центр круга ■ Радиус круга ■ Тангенциально прилегающая круговая траектория ■ Закругление уголков
Подвод к контуру и отвод от контура	■ Через прямую: тангенциально или перпендикулярно ■ Через окружность
Свободное программирование контура FK	■ Свободное программирование контура FK открытым текстом фирмы HEIDENHAIN с графическим вспомоганием для не соответственного для ЧУ постовления размеров загатовки
Переходы в программе	■ Подпрограммы ■ Повторение части программы ■ любая программа как подпрограмма
Циклы обработки	■ Циклы сверления, глубокого сверления, развёртывания, расточивания, зенкерования и нарезания внутренней резьбы с и без выравнивающего патрона ■ Циклы для фрезерования внутренней и наружной резьбы ■ Черновая и чистовая обработка прямоугольного и круглово кармана (выемки) ■ Циклы для строчечного фрезерования равных и наклонённых поверхностей ■ Циклы для фрезерования прямых и круглых канавок (пазов) ■ Точечные группы (образцы) на кругу и линиях ■ Контурный карман – также параллельно к контуру ■ Линия контура ■ Дополнительно могут интегрироваться циклы производителя – специальные, состовленные производителем станков циклы обработки
Перерасчёт координат	■ Перемещение, поворот, зеркальное отражение ■ Размерный коэфицент, характеристический для оси ■ Наклонение плоскости обработки (опция ПО 1)
Q-параметры Программирование с переменными	■ Математические функции =, +, –, *, /, sin α, cos α ■ Логические соединения (=, =/, <, >) ■ Вычисление в скобках ■ tan α, arcus sin, arcus cos, arcus tan, a^n, e^n, ln, log, абсолютное значение, константа π, отрицание, места после запятой отрезать ■ Функции для расчёта круга

Функции пользователя	
Средства программирования	■ Калькулятор ■ Функция помощьи в зависимости от контекста в случае сообщений об ошибках ■ Графическое вспомогание при программировании циклов ■ Предложения комментария в ЧУ-программе
Teach In	■ Фактические положения принимаются непосредственно в ЧУ-программу
Тестовая графика Виды изображения	Графическое моделирование прохода обработки, даже если отрабатывается другая программа ■ Вид с верху / представление в 3 плоскостях / 3D-представление ■ Увеличение отреза
Графика программирования	■ В режиме работы „Программу ввести в память” изображаются графически ЧУ-предложения (2D-штриховая графика) даже если отрабатывается другая программа
Графика обработки Виды изображения	■ Графическое изображение отрабатываемой программы с видом сврху / изображением в 3 плоскостях / 3D-представлением
Время обработки	■ Расчет времени обработки в режиме работы „Тест программы” ■ Указание актуального времени обработки в режимах работыпрогона программы
Повторный наезд контура	■ Проход предложений вперед до любого предложения в программе и подвод расчитанной заданной позиции для продолжения обработки ■ Прервание программы, выход из контура и повторный подвод
Таблицы нулевых (отсчётных) точек	■ Таблицы нулевых (отсчётных) точек
Таблица палет	■ Таблицы палет с любым количеством записей для выбора палет, ЧУ-программ и нулевых точек могут отрабатыватся с ориентацией на загатовку или на инструмент
Циклы импульсной системы	■ Калибровка импульсной системы ■ Выравнивание наклоненного положения загатовки вручную или автоматически ■ Установление опорной точки вручную или автоматически ■ Автоматическое измерение загатовок ■ Циклы для автоматического измерения инструментов

Технические данные	
Компоненты	■ Главный компьютер MC 422 B ■ Блок регулятора CC 422 или CC 424 ■ Пульт обслуживания ■ TFT-плоский цветной дисплей с Softkeys 15,1 дюймов
Память программы	
Точность ввода и шаг индикации	■ до 0,1 мкм на линейных осях ■ до 0,000 1° при угловых осях

Технические данные	
Пределы ввода	■ Максимум 99 999,999 мм (3 937 дюйма) или 99 999,999°
Интерполяция	■ прямая в 4 осях ■ Прямая в 5 осях (для экспорта требуется разрешения, ПО-опция 1) ■ Окружность в 2 осях ■ Окружность в 3 осях при наклоненной плоскости обработки (опция ПО 1) ■ Винтовая линия Наложение круговой траектории и прямой ■ Spline: Отработка Splines (полином 3-го уровня)
Время обработки предложения 3D-прямая без корекции радиуса	■ 3,6 мсек ■ 0,5 ms (ПО-опция 2)
Регулирование осей	■ Точность регулирования положения: Период сигнала устройства измерения положения/1024 ■ Время цикла регулятор положения: 1,8 мсек ■ Время цикла регулятор вращения: 600 µs ■ Время цикла регулятор тока: минимум 100 µs
Путь перемещения	■ Максимально 100 м (3 937 дюймов)
Число оборотов шпинделя	■ Максимально 40 000 об/мин (при 2 парах полюсов)
Компенсирование ошибок	■ Линейные и нелинейные ошибки оси, зазор, реверсивные центры при круговых движениях, тепловое расширение ■ Трение сцепления
Интерфейсы данных	■ по одном V.24 / RS-232-C и V.11 / RS-422 макс. 115 kBaud ■ Расширённый интерфейс данных с LSV-2-протоколом для внешнего обслуживания ЧПУ через интерфейс данных с помощью программного обеспечения фирмы HEIDENHAIN TNCremo ■ Интерфейс Эзернет 100 Base T ок. 2 до 5 Mbaud (в зависимости от типа файла и загрузки сети) ■ USB 2.0-интерфейс Для подключения указывательных устройств (мыш)
Температура окружающей среды	■ Эксплуатация: 0°C до +45°C ■ Хранение: –30°C до +70°C

Принадлежности	
Электронически маховички	■ **HR 420** переносный маховичок с дисплеем или ■ **HR 410** переносный маховичок или ■ **HR 130** монтажный маховичок или ■ вплоть до трех **HR 150** монтажных маховичков при использовании адаптера HRA 110
Импульсные системы	■ **TS 220**: переключающая 3D-импульсная система с соединением через кабель или ■ **TS 640**: переключающая импульсная система с передачей по инфракрасным лучам: ■ **TT 130**: переключающая 3D-импульсная система для измерения инструмента

ПО-опция 1	
Поворотный стол-обработка	■ Программирование контуров на развертке цилиндра ■ Подача мм/мин)
пересчёт координат	■ Наклон плоскости обработки
Интерполяция	■ Окружность в 3 осях при наклоненной плоскости обработки

ПО-опция 2	
3D-обработка	■ Особо безтолчковое ведение перемещения ■ 3D-корекция инструмента через вектор нормали поверхности ■ Изменение положения головки вращения с помощью электорнического маховичка во время прогона программы, положение вершины инструмента остается без изменений (TCPM = **T**ool **C**enter **P**oint **M**anagement) ■ Держать инструмент перпендикулярно на контуре ■ Корекция радиуса инструмента перпендикулярно к направлении движения инаправления инструмента ■ Spline-интерполяция
Интерполяция	■ Прямая в 5 осях (для экспорта требуется разрешения)
Время обработки предложения	■ 0,5 мсек

Опция конвертера DXF	
Извлечение из данных DXF программ контуров	■ Поддерживаемый формат: AC1009 (AutoCAD R12) ■ Программ с диалогом открытым текстом и программ контуров в режиме smarT.NC ■ Комфортабельное определение опорной точки

Опция динамического контроля столкновений (DCM)	
Контроль столкновений во всех режимах работы станка	■ Производитель станка дефинирует контролируемые объекты ■ Трехступенчатая система предупреждения в ручном режиме ■ Прервание программы в автоматическом режиме ■ Контроль перемещений даже по 5 осям

Опция дополнительного языка диалога	
Дополнительный язык диалога	■ Словенский язык

Опция уровня модификации 2 (FCL 2)	
Активирование значительных модификаций	■ Виртуальная ось инструмента ■ Цикл ощупывания 441, быстрое ощупывание ■ CAD офлайн фильтр точек ■ 3D-линейная графика ■ Карман контура: присвоение для каждого подконтура отдельной глубины ■ smarT.NC: Преобразования координат ■ smarT.NC: Функция PLANE ■ smarT.NC: поддерживаемый графически поиск кадра ■ расширенные функции USB ■ соединение с сетью через DHCP и DNS

Форматы ввода и единицы ЧПУ-функций	
Положения, координаты, радиусы кругов, длины фазок	-99 999,9999 до +99 999,9999 (5,4: Места до запятой, места после запятой) [мм]
Номера инструментов	0 до 32 767,9 (5,1)
Имена инструментов	16 знаков, при TOOL CALL написаны между "". Разрешаемые спецзнаки: #, $, %, &, -
Значения дельта для коррекций инструмента	-99,9999 до +99,9999 (2,4) [мм]
Числа оборотов шпинделя	0 до 99 999,999 (5,3) [об/мин]
Подача	0 до 99 999,999 (5,3) [мм/мин] или [мм/зуб] или [мм/об]
Время пребывания в цикле 9	0 до 3 600,000 (4,3) [сек]
Шаг резьбы в разных циклах	-99,9999 до +99,9999 (2,4) [мм]
Угол для ориентации шпинделя	0 до 360,0000 (3,4) [°]
Угол для полярных координат, вращение, наклонение плоскости	-360,0000 до 360,0000 (3,4) [°]
Угол полярных координат для интерполяции винтовых линий (CP)	-5 400,0000 до 5 400,0000 (4,4) [°]
Номера нулевых точек в цикле 7	0 до 2 999 (4,0)
Размерный коэфицент в циклах 11 и 26	0,000001 до 99,999999 (2,6)
Дополнительные функции M	0 до 999 (3,0)
Номера Q-параметров	0 до 1999 (4,0)
Значения Q-параметров	-99 999,9999 до +99 999,9999 (5,4)
Отметки (LBL) для переходов в программе	0 до 999 (3,0)
Отметки (LBL) для переходов в программе	Произвольная цепь текста между апострофами ("")
Количество повторений части программы REP	1 до 65 534 (5,0)
Номера ошибок в случае функций Q-параметров FN14	0 до 1 099 (4,0)
Spline-параметры K	-9,9999999 до +9,9999999 (1,7)
Экспонент для Spline-параметров	-255 до 255 (3,0)
Образцовые векторы N и T при 3D-коррекции	-9,9999999 до +9,9999999 (1,7)

14.4 Замена батареи буфора

Если управление выключено, батерея буфора продолжает снабжение ЧПУ током, чтобы не допустить потерий данный в RAM-памяти.

Если ЧПУ укажет сообщение **Смена батереи буфора**, следует заменить батерею:



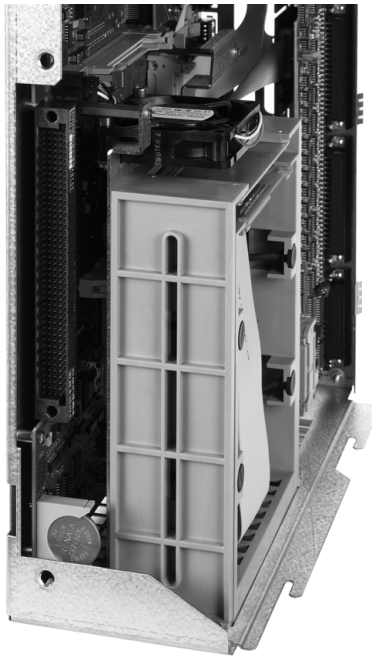
При замене батереи буфора выключите станок и ЧПУ!

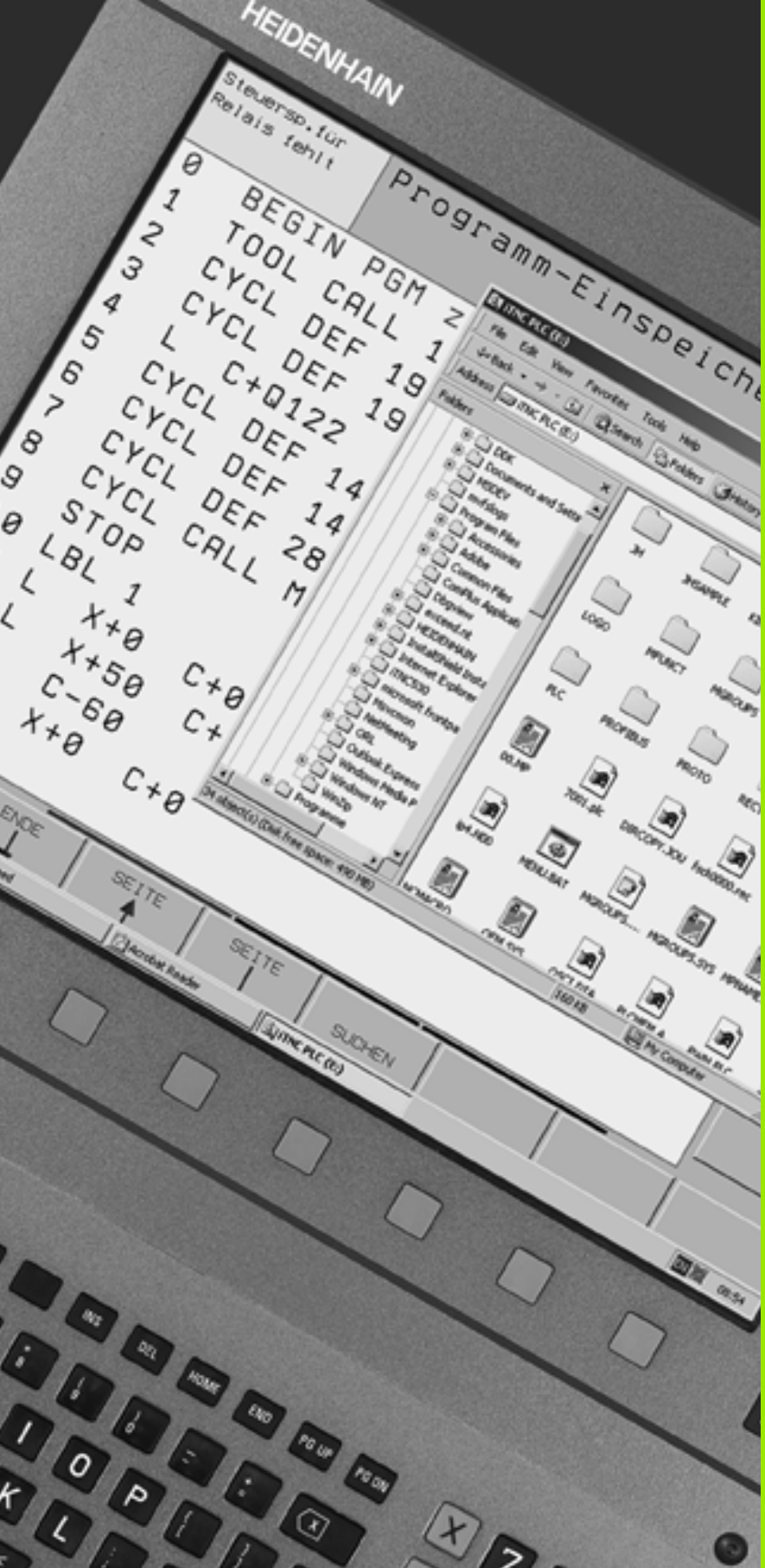
Замена батереи буфора разрешается только соответственно обучённому персоналу!

Тип батереи:1 Lithium-батерея, тип CR 2450N (Renata) Id.-Nr. 315 878-01

1 Батерея буфора находится на задней стороне MC 422 B

2 Сменить батерею, новую батерею можно вложить только в правильном положении





15

iTNC 530 с Windows 2000 (опция)

15.1 Введение

Лицензионный договор для конечного потребителя (EULA) для Windows 2000



Обратите внимание пожалуйста на лицензионный договор для конечного потребителя (EULA), содержащийся в документации станка.

Вы можете найти EULA также на странице в Интернет фирмы HEIDENHAIN под **www.heidenhain.de**, >**Service**, >**Download-Bereich (загрузка)**, >**Lizenzbestimmungen (лицензионные предписания)**.

Общие сведения



В этой главе описаны особые аспекты iTNC 530 с Windows 2000 Все системные функции Windows 2000 можно найти в документации Windows

УЧПУ фирмы HEIDENHAIN были всегда уже комфортными для пользователя: простое программирование в диалоге открытым текстом фирмы HEIDENHAIN, циклы соответствующие тбребованиям практического внедрения, однозначные клавиши функций и поглядные функции графики создают одно из самых популярных программированных УЧПУ для работу в цеху.

В распоряжении пользователя находится сейчас стандартная операционная система Windows в качестве интрефейса для пользователя. Новое можное устройство фирмы HEIDENHAIN с двумя процессорами образует при этом базу для iTNC 530 с Windows 2000

Процессор занимается задачами реального времени и операционную систему HEIDENHAIN, когда второй процессор стоит в распоряжении операционной системы Windows и таким образом открывает пользователю мир информационной технологии.

Также здесь комфорт обслуживания играет главную роль:

- В пульт обслуживания синтегрована полная клавиатура ПЭВМ с полем прикосновения
- 15-дюймовый плоский цветной дисплей высокого разрешения указывает как поверхность iTNC как и прикладные программы Windows
- Через USB-интерфейс можно подключить стандартное оборудование ПЭВМ как на пример мыш, дисководы итд.прямо к управлении

Технические данные

Технические данные	iTNC 530 с Windows 2000:
Модель	Устройство управления с двумя процессорами с ■ операционной системой реального времени HEROS для управления станком ■ операционной системой ПЭВМ Windows 2000 в качестве интерфейса пользователя
Память	■ Память прямого доступа: ■ 128 Мбайт для приложений управления ■ 128 Мбайт для приложений Windows ■ Твёрдый диск ■ 13 Gбайт для файлов УЧПУ ■ 13 Gбайт для данных Windows, из этого ок. 13 Gбайт предоствлены для приклодных программ
Интерфейсы данных	■ Ethernet 10/100 BaseT (до 100 Мбит/сек; в зависимости от загрузки сети) ■ V.24-RS232C (макс. 115 200 бит/сек) ■ V.11-RS422 (макс. 115 200 бит/сек) ■ 2 x USB ■ 2 x PS/2

15.2 Запуск прикладных программ iTNC 530

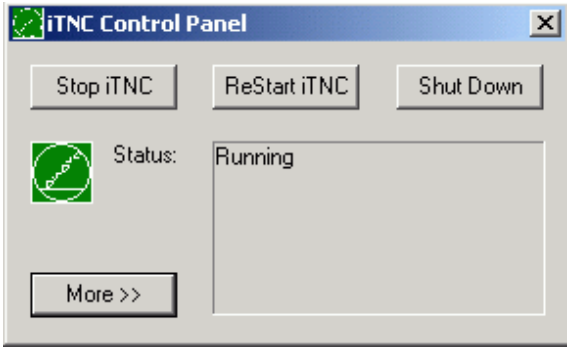
Windows- сообщение

После включения электроснабжения, iTNC 530 включается автоматически. Если появляется диалог ввода для сообщения Windows, то в распоряжении находятся две возможности сообщения:

- Сообщение в качестве оператора УЧПУ
- Сообщение в качестве локального администратора

Сообщение в качестве оператора УЧПУ

- В поле ввода **User name** имя пользователя „TNC“ ввести, в поле ввода **Password** ничего не вводить, клавишей OK потвердить
- ПО УЧПУ запускается автоматически, на iTNC Control Panel сообщение статуса **Starting Please wait...** .



Как долго указывается iTNC Control Panel (смотри рисунок), не записать пока других Windows-программ и необслуживать их. Если iTNC-программное обеспечение успешно запущено, Control Panel уменьшается до символа фирмы HEIDENHAIN на линейке задач.

Такое обозначение пользователя позволяет на очень ограниченный доступ к операционной системе Windows. Оператору нельзя изменять настройки сети и инсталлировать новое ПО.

Сообщение в качестве локального администратора

Наладите контакт с производителем станков, для получения имени пользователя и пароли.

Как локальный администратор можете инсталлировать ПО и изменять настройку сети.

Фирма HEIDENHAIN не поддерживает Вас при инсталлировании прикладных программ Windows и не берет на себя ответственности за функционирование инсталлированных прикладных программ.

Фирма HEIDENHAIN не отвечает за ошибочное содержание твердово диска, возникшее из-за инсталлирования актуализации другово ПО или дополнительного прикладного ПО.

Если после изменений в программах или данных требуется сервисных услуг фирмы HEIDENHAIN, то фирма HEIDENHAIN ставит все сервисные затраты в счет.

Для нормальной работы iTNC, система Windows 2000 должна в любой момент обладать достаточной

- мощностью CPU
- свободным местом в памяти твердово диска на дисководе C
- рабочей памятью
- шириной пропускания канала интерфейса твердово диска

в распоряжении.

Устройство управления выравнивает короткие перерывы (до одной секунды при времени цикла блока в 0,5 мсек) при передачи данных из компъютера Windows путем записи в буферной памяти данных TNC. Если однако передача данных обрушивается значительно более долгое время, то это может привести к обрушении подачи при прогоне программы и тем самым к повреждении обрабатываемой детали.

Учтите следующие условия при инсталлировании ПО:

Инстралированная программа не может загружать компъютера Windows до его пределов мощности (128 Мбайт RAM, 266 MHz частота такта).

Программы, выполняемые в Windows на уровнях приоритета **выше чем нормально** (above normal), **высоко** (high) или **реальное время** (real time) (нпр. игры)не могут инсталлироваться.

15.3 iTNC 530 выключить

Основные сведения

Для избежания потери данных при выключении, Вы должны целенаправлённо выключить iTNC 530. Для этого у оператора находится несколько возможностей в распоряжении, описываемых в следущих абзацах.



Самовольное выключение iTNC 530 может привести к потерям данных.

До выключения Windows, Вы должны замкнуть прикладную программу iTNC 530.

Сообщение о заключении работы пользователя

Оператор может в любой момент заключить работу в Windows, без воздействия на программное обеспечение iTNC. Во время операции выключения iTNC-экран больше не виден и оператор не может вводить никаких данных.



Учтите, что специфические для станка клавиши (нпр. ЧУ-старт или клавиши направления оси) остаются активными.

После сообщения нового пользователя, iTNC-экран снова виден.

Заключение прикладной программы iTNC

Внимание!

Перед выключением iTNC, объязательно нажать клавишу аварйного выключения (Not-Aus). В противном случае могут возникнуть потери данных или станок может быть поврежденным.

Для закрытия приложения iTNC стоят в распоряжении две возможности:

- Внутернное закрытие в режиме работы Вручную: закрывает одновременно Windows
- Внешнее закрытие через iTNC-ControlPanel: закрывает приложение iTNC

Внутернное закрытие в режиме работы Вручную

- Выбор режима работы Ручное управление
- Дальше переключать линейку программируемых клавишей, пока не будет указана клавиша для закрытия приложения iTNC



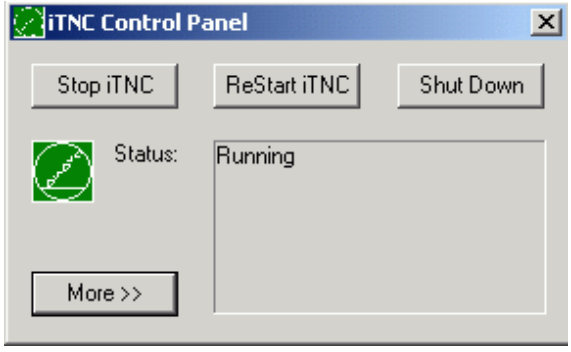
- Выбрать функцию для выключения, ещё раз потвердить с помощью программируемой клавиши ДА
- Если на экране iTNC появится сообщение **It's now safe to turn off your computer**, то оператор может выключить электроснабжение iTNC 530

Внешнее закрытие через iTNC-ControlPanel

- На ASCII-клавиатуре нажать клавишу Windows: Приложение iTNC минимализуется и указывается Панель задач
- Нажать на зеленую клавишу HEIDENHAIN справа внизу и два раза нажать на Панель задач: Появляется iTNC-ControlPanel (смотри рисунок)



- Избрать функцию для заключения приложения iTNC 530: Поле переключения **Стоп iTNC** нажать
- После нажатия клавиши аварийного выключения сообщение iTNC с помощью поля переключения **Yes** нажать Приложение iTNC остановливается
- iTNC-ControlPanel остается активным. Через поле переключения **Restart iTNC** оператор может заново включить iTNC 530



Для заключения Windows оператор выбирает

- поле переключения **Старт**
- пункт меню **Shut down...**
- еще раз пункт меню **Shut down...**
- с помощью **OK** подвердить



Закрытие Windows

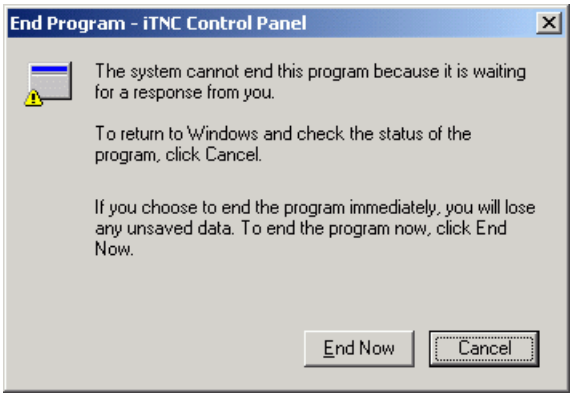
Если оператор попробует выключить Windows, когда программа iTNC является еще активной, то управление выдает предупреждение (смотри рисунок).



Внимание!

До потверждения с OK, обязательно нажать клавишу аварийного выключения. В противном случае могут возникнуть потери данных или станок может быть поврежденным.

Если потверждаете с OK, приложение iTNC закрывается и Windows выключается.



Внимание!

Windows высвечивает через несколько секунд собственное предупреждение (смотри рисунок), перекрывающее предупреждение УЧПУ. Предупреждения никогда не потверждать с End Now, так как это может привести к потери данных или станок может быть поврежденным.

15.4 Настройка сетевого режима

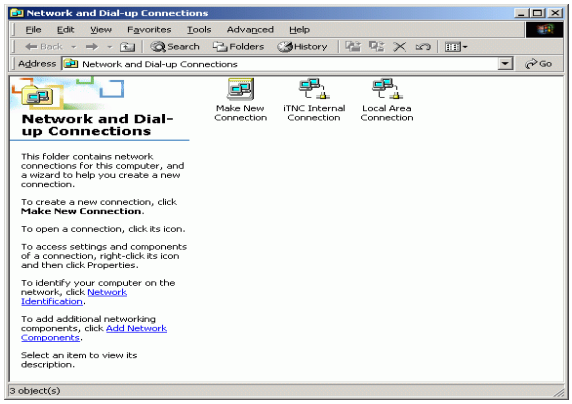
Условие

Для произведения настройки сетевого режима, надо сообщаться в качестве локального администатора. Наладите контакт с производителем станков, для получения требуемого в этом случае имени пользователя и пароли.

Настройка должна производится только специалистом по сетевым системам.

Согласование настройки

В поставочном состоянии iTNC 530 содержит два соединения сети, а именно **Local Area Connection** и **iTNC Internal Connection** (смотри рисунок).



Local Area Connection это соединение iTNC с Вашей сетью. Все известные Windows 2000 настройки можете согласовать с Вашей сетью (смотри также описание сети Windows 2000).

iTNC Internal Connection это внутренное соединение iTNC. Изменения настройки этого соединения не разрешаются и могут привести к неисправности iTNC.

Внутренный адрес сети преднаставлен на **192.168.254.253** и не должен сталкиваться с фирменной сетью, Subnet **192.168.254.xxx** не может имется в распоряжении.

Опция **Obtain IP adress automatically** (автоматический выбор адреса сети) не может быть активной.

Управление доступом

У администраторов имеется доступ к дисководам D, E и F. Обратите внимание, что данные кодированные двоично на этих сегментах и доступы с записью могут привести к неопределенному поведению iTNC.

Сегменты D, E и F располагают правами доступа для групп пользователей **SYSTEM** и **Administrators**. Через группу **SYSTEM** обеспечается, что свервис Windows, запускающий управление, получит доступ. Через группу **Administrators** достигается, что компъютер реального времени iTNC через **iTNC Internal Connection** получит соединение с сетью.



Оператору нельзя ограничивать доступ для этих групп и вставлять другие группы а также в этих группах запрещать определенного доступа (ограничения доступа имеют преимущество по отношении к разрешениям доступа).

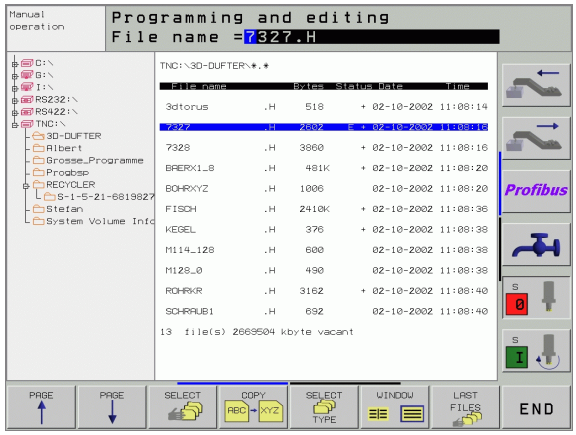
15.5 Особые аспекты управления файлами

Дисковод iTNC

Если оператор вызывает управление файлами iTNC, получает в левом окне список всех располагаемых дисководов, нпр.

- **C:**: Сегмент Windows встроенного твердово диска
- **RS232:**: Последовательный интерфейс 1
- **RS422:**: Последовательный интерфейс 2
- **TNC:**: Сегмент данных iTNC

Дополнительно могут имется дальшие дисководы сети, включенные через Windows-Explorer.



> Обратите внимание, что дисковод данных iTNC появляется с имененем **TNC:** в управлении файлами Этот дисковод (сегмент) носит в Windows-Explorer имя **D**.
>
> Подсписки на дисководе TNC (нпр. **RECYCLER** и **SYSTEM VOLUME IDENTIFIER**) генерируются Windows 2000 и их нельзя стирать.
>
> Через параметр станка 7225 можете дефинировать буквы дисководов, которые не должны указываться в управлении файлами УЧПУ.

Если оператор включил в Windows-Explorer новый дисковод сети, то следует в данном случае актуализировать индикацию располагаемых дисководов iTNC.

- Вызов управления файлами: нажать клавишу PGM MGT:
- Ясное поле установить с левой стороны окна дисковода
- Переключить линейку программируемых клавишей на второй уровень
- Актуализовать вид на дисководы: Нажать Softkey АКТ.ДЕРЕВО

Передача данных в iTNC 530

Перед запуском передачи данных из iTNC, оператор должен включить соответственный дисковод через Windows-Explorer. Доступ к так называемому UNC-имени сети (нпр. \\PC0815\DIR1) не возможный.

Специфические для УЧПУ файлы

После включения iTNC 530 в сеть, распологаете доступом к любому ПЭВМ от iTNC и можете передавать данные. Оператор может однако только определенные типы файлов передавать через передачу данных от iTNC. Причиной ялвяется факт, что при передачи данных в iTNC файлы должны преобазовываться на двоичный формат.

Копирование ниже представленных типов файлов через Windows-Explorer на дисковод данных D не разрешается!

Типы файлов, которые нельзя копировать черезWindows-Explorer:

- Программы с диалогом открытым текстом (окончание .H)
- smarT.NC Unit-программы (окончание .HU)
- smarT.NC программы контуров (окончание .HC)
- ДИН/ИСО-программы (расширение .I)
- Таблицы инструментов (окончание .T)
- Таблицы места инструмента (окончание .TCH)
- Таблицы палет (окончание .P)
- Таблицы нулевых точек (окончание .D)
- Таблицы точек (окончание .PNT)
- Таблица данных резания (окончание .CDT)
- Свободно определяемые таблицы (окончание .TAB)

Способ работы при передачи данных: Смотри “Передача данных на внешний носитель данных/из внешнего носителя данных”, странице 113.

ASCII-файлы

ASCII-файлы (файлы с окончанием .A), можете копировать без ограничений непосредственно через Explorer.

Обратите внимание, что все файлы, которые хотите обрабатывать на УЧПУ, должны сохраняться на дисководе D.

SYMBOLS

3D-данные отрабатывать ... 456
3D-коррекция ... 188
  Значения дельта ... 190
  Face Milling ... 192
  Ориентация инструмента ... 191
  нормированный вектор ... 189
  формы инструмента ... 190
  Peripheral Milling ... 194
3D-представление ... 600

A

ASCII-файлы ... 139

F

FCL ... 624
FCL-функция ... 8
FN14: ERROR: Выдача сообщений об ошибках ... 560
FN15: PRINT (ПРИНТ): Выдача неформатированных текстов ... 563
FN16: F-PRINT: Выдача неформатированных текстов ... 564
FN18: SYSREAD: Считывание данных системы ... 568
FN19: PLC Передача значений в PLC ... 574
FN20: WAIT FOR: ЧУ и PLC синхронизировать ... 575
FN23: ДАННЫЕ ОКРУЖНОСТИ: Расчет окружности из 3 точек ... 555
FN24: ДАННЫЕ ОКРУЖНОСТИ: Расчет окружности из 4 точек ... 555
FN25: PRESET: Установить новую опорную точку ... 576
FN26: TABOPEN: Открыть свободно определяемую таблицу ... 577
FN27: TABWRITE: Описать свободно определяемую таблицу ... 577
FN28: TABREAD: Читать свободно определяемую таблицу ... 578

H

Helix-интерполяция ... 236
Helix-фрезерование сверильной резьбы ... 352

I

iTNC 530 ... 38
  с Windows 2000 ... 684

L

Look ahead ... 282
L-запись-генерация ... 648

M

MOD-функция
  выбирать ... 622
  выход ... 622
  Обзор ... 623
M-функции: Смотри дополнительные функции

P

Ping ... 638
PLC и ЧУ синхронизировать ... 575

Q

Q-параметры
  выдавать неформатированный ... 563
  выдавать форматированный ... 564
  контролировать ... 558
  предзаняты ... 583
  передача значений в PLC ... 574

S

SL-циклы
  чистовая обработка на глубине ... 421
  чистовая обработка со стороны ... 422
  данные контура ... 417
  Линия контура ... 423
  предсверление ... 418
  очистка ... 419
  накладывающиеся контуры ... 414, 449
  Основы ... 410, 445
  цикл Контур ... 413
SL-циклы с формулой контура
Spline-интерполяция ... 259
  Пределы ввода ... 260
  формат предложения ... 259

T

TCPM ... 522
  Сброс ... 526
Teach In ... 123, 221
TNCremo ... 629
TNCremoNT ... 629

U

USB-интерфейс ... 684
USB-модули подключить/удалить ... 117

V

Windows 2000 ... 684
Windows- сообщение ... 686
WMAT.TAB ... 197

А

Автоматический пуск программы ... 617
Автоматический расчёт данных резания ... 173, 196
Автоматическое измерение инструмента ... 172
Актуализация ПО УЧПУ ... 626

Б

Базовая система (система отнесения) ... 95

В

Ввести комментарии ... 137
Ввести частоту вращения шпинделя ... 181
Вид сверху ... 598
Вид формуляра ... 202
Винтовая линия ... 236
Включение ... 54
Вложения ... 537
Внешний доступ ... 654
Внешняя передача данных
  iTNC 530 ... 113
  iTNC 530 с Windows 2000: ... 693
Возвратное зенкерование ... 325
Время пребывания ... 491
Вспомогательные оси ... 95
Выбор базовой точки ... 98

В

Выбор единицы измерения ... 119
Выбор контура из DXF ... 266
Выбор типа инструмента ... 173
Вызов программы
через цикл ... 492
любая программа как подпрограмма ... 535
Выключение ... 56
Вычисление в скобках ... 579

Г

Генерирование обратной программы ... 527
Главные оси ... 95
Глубокое сверление ... 328
Углубленная точка старта ... 330
Графика
Графика программирования ... 243
Графики
виды на деталь ... 598
при программировании ... 130, 132
Увеличение фрагмента ... 131
Увеличение выреза ... 603
Графическое моделирование ... 604
Группировка программ ... 136

Д

Данные инструмента
данные инструмента
ввести в программу ... 169
ввести в таблицу ... 170
вызвать ... 181
Значения дельта ... 169
индицировать ... 175
Движение по траектории
прямоугольные координаты
полярные координаты
Свободное программирование контура FK: Смотри СК-программирование

Д

Движения по траектории
прямоугольные координаты
круговая траектория и центр окружности CC ... 225
круговая траектория с определённым радиусом ... 226
Круговая траектория с тангенциальным примыканием ... 227
Прямая ... 221
Обзор ... 220
полярные координаты
круговая траектория вокруг полюса CC ... 234
круговая траектория с тангенциальным примыканием ... 235
Прямая ... 234
Обзор ... 232
Диалог открытым текстом ... 121
Диалог ... 121
Длина инструмента ... 168
Дополнительные функции
дополнительные функции
ввести ... 270
для ввода координат ... 272
для лазерных режущих машин ... 299
для контроля прогона программы ... 271
для поведения на траектории ... 275
для осей вращения ... 290
для шпинделя и СОЖ ... 271

З

Зависимые файлы ... 640
Закругление уголков ... 223
Замена батареи буфора ... 682
Заменять тексты ... 129
Защита данных ... 100
Зеркальная симметрия ... 478

И

Изменить частоту вращения шпинделя ... 67
Измерение инструмента ... 172
Имя инструмента ... 168
Имя программы: Смотри управление файлами, имя файла
Индикация Help-файлов ... 651
Индикация состояния
Индикация статуса (состояния) ... 45
дополнительная ... 46
общие ... 45
Индицированные инструменты ... 175
Инсталлирование сервисных пакетов ... 626
Интерфейс "Эзернет"
Введение ... 631
дисководы сети соединить или разъединить ... 116
Возможности подключения ... 631
конфигурирование ... 634
Интерфейс данных
распределение ... 628
Распределение штекерных соединителей ... 671
Интерфейс данных ... 627

К

Калькулятор ... 144
Конвертирование СК-программ ... 245
Конвертировать
Генерирование обратной программы ... 527
СК-программы ... 245
Контроль
Столкновение ... 83
Контроль импульсной системы ... 286
Контроль столкновений ... 83
Копирование частей программы ... 127
Коррекция инструмента
радиус ... 185
длина ... 184
трёхмерная ... 188

К

Коррекция радиуса ... 185
Ввод ... 186
Наружные углы, внутренные углы ... 187
Коэфицент подачи для движений врезания : M103 ... 280
Круг с точками ... 404
круг ... 225
Круглая канавка
Черновая обработка + чистовая обработка ... 381
Качающим движением ... 397
Круглый карман
Черновая обработка + чистовая обработка ... 372
чистовая обработка ... 390
Круговая
траектория ... 225, 226, 227, 234, 235

Л

Лазерное резание, дополнительные функции ... 299
Линия контура ... 423

М

Материал лезвий инструмента ... 173, 198
Многоосевая обработка ... 522
Мультипликация функции PLANE ... 500

Н

Надзор рабочего пространства ... 608, 643
Наезд контура ... 211
с помощью полярных координат ... 213
Наклон плоскости обработки ... 77, 483, 498
вручную ... 77
ведущая схема ... 487
цикл ... 483
Нарезание внутренней резьбы
Настройка на сетевой режим ... 634
iTNC 530 с Windows 2000: ... 691
Номер версии ... 625
Номер инструмента ... 168
Номер опции ... 624
Номер программного обеспечения (Software) ... 624

О

Обложение штекерных разъёмов (соединителей) интерфейсы ... 671
Оболочка цилиндра
Обработка распорки ... 430
Обработка канавки ... 427
Обработка контура ... 425
Фрезерование контура ... 432
Определение времени обработки ... 605
Определение материала загатовки ... 197
Определить загатовку ... 119
Опции ПО ... 679
Ориентация шпинделя ... 493
Оси наклона ... 293, 294
Основы ... 94
Ось вращения
перемещение по оптимированному пути: M126 ... 291
сокращение индикации: M94 ... 292
Отвод от контура ... 211, 285
с помощью полярных координат ... 213
Очистка: смотри SL-циклы, протягивание

П

Параметры пользователя ... 656
общие
для ЧПУ-индикаций, ЧПУ-редактора ... 661
для 3D-импульсных систем ... 657
для внешней передачи данных ... 657
для обработки и прогона программы ... 669
специфические для станка ... 642
Параметры станка
для ЧПУ-индикаций и ЧПУ-редактора ... 661
для 3D-импульсных систем ... 657
для внешней передачи данных ... 657
для обработки и прогона программы ... 669
Переключить написание со строчной/малой буквы ... 140

П

Перемещение нулевой точки
в программе ... 472
с помощью таблиц нулевых точек ... 473
Перемещение оси станка ... 57
периодически ... 58
с помощью электронического маховичка ... 59, 60
с помощью внешних клавиши направления ... 57
Переработка данных DXF ... 261
Перерасчёт координат ... 470
Поворот ... 480
Повторение части программы ... 534
Повторный наезд контура ... 616
Подача в милиметрах /оборот шпинделя: M136 ... 281
подачи ... 66
Возможности ввода ... 122
изменить ... 67
на осьях вращения, M116 ... 290
Подпрограмма ... 533
Позиционирование
при наклонённой плоскости обработки ... 274, 298
с ручным вводом ... 88
Положения загатовки
абсолютные ... 97
инкрементные ... 97
Полярные координаты
полярные координаты
программирование ... 232
Наезд и отъезд от контура ... 213
Основы ... 96
Помощь при сообщениях об ошибках ... 145
Постоянная скорость по контуру: M90 ... 275
Постоянные координаты станка: M91, M92 ... 272
Предложение
ввод, изменение ... 125
стирать ... 124
Представление в 3 плоскостях ... 599
Прервание обработки ... 611
Прием фактической позиции ... 123
Принадлежности ... 50
Проведение актуализации ПО ... 626
Проверить соединение с сетью ... 638

П

Проверка использования инструмента ... 641
прогон предложений вперёд ... 614
после перебоя в электроснабжении ... 614
Прогон программы
выполнить ... 610
прерывание ... 611
продолжение после перерыва ... 613
прогон предложений вперёд ... 614
пропуск кадров ... 618
Обзор ... 610
Программа
редактирование ... 124
-построение ... 118
открыть новую ... 119
сегментировка ... 136
Программирование Q-параметров ... 548
Расчёты круга ... 555
дополнительные функции ... 559
Если/то-решения ... 556
подсказки для программирования ... 549
основные математические функции ... 551
Тригонометрические функции ... 553
Программирование движений инструмента ... 121
Программирование параметров: Смотри программирование Q-параметров
Программное обеспечение передачи данных ... 629
Проезд точек отсчёта ... 54
Прямая ... 221, 234
Прямоугольный карман
Черновая обработка + чистовая обработка ... 367
Чистовая обработка ... 386
Пульт обслуживания ... 41

Р

Радиус инструмента ... 169
Развёртывание ... 319
Размерный коэфицент ... 481
Размерный коэфицент, характеристический для оси ... 482
Разомкнутые углы контура: M98 ... 279
Распределение экрана ... 40
Расточивание ... 321
Расчёт данных резания ... 196
Расчёты круга ... 555
Регулируемая площадь ... 459
Режимы работы ... 42
Рисунки точек
на кругу ... 404
на линиях ... 406
Обзор ... 403

С

Сведения о формате ... 681
Сверление ... 315, 317, 323, 328
Углубленная точка старта ... 330
Семейства деталей ... 550
Скорость передачи данных установить ... 627
Скорость передачи данных ... 627
СК-программирование ... 241
Графика ... 243
Возможности ввода
данные окружности ... 249
вспомогательные точки ... 251
замкнутые контуры ... 250
конечные точки ... 248
направление и длина элементов контура ... 248
Относительные базы ... 252
круговые траектории ... 247
Конвертирование на диалог открытым текстом ... 245
прямые ... 247
Основы ... 241
открыть диалог ... 246
Смена инструмента ... 182
Совмещение позиционирований маховичком : M118 ... 284
Соединиене с сетью ... 116
Сообщения об ошибках Сообщения об ошибках

С

Сообщения об ошибках ... 145, 146
Список ошибок ... 146
Список сообщений об ошибках ... 146
Список ... 101, 106
копировать ... 109
составить ... 106
стирать ... 110
Статус файла ... 103

Т

Таблица Preset ... 70
Таблица данных резания ... 196
Таблица инструментов
редактирование, выход ... 174
Возможности ввода ... 170
функции редактирования ... 174
Таблица места ... 178
Таблица палет
выбор и покидание ... 150, 156
Применение ... 148, 152
переписывание координат ... 149, 153
отработать ... 151, 162
Таблицы точек ... 308
Твёрдый диск ... 99
Телесервис ... 653
Тест программы
вплоть до определённого предложения ... 609
выполнить ... 608
Обзор ... 606
Настройка скорости ... 597
Технические данные ... 674
iTNC 530 с Windows 2000: ... 685
Тракт ... 101
Тригонометрические функции ... 553
Тригонометрия ... 553

У

Углубленная точка старта при сверлении ... 330
Универсальное сверление ... 323, 328
Управление базовыми точками ... 70
Управление программой: Смотри управление файлами
Управление файлами ... 101
- внешняя передача данных ... 113
- выбор файла ... 104
- вызвать ... 103
- Зависимые файлы ... 640
- защита файла ... 112
- копирование таблиц ... 108
- Копирование файла ... 107
- конфигурация через MOD ... 639
- Имя файла ... 99
- Переименование файла ... 112
- переписывание файлов ... 115
- маркирование файлов ... 111
- Обзор функций ... 102
- списки ... 101
  - копировать ... 109
  - составить ... 106
- Удаление файла ... 110
- Тип файла ... 99

Уровень модификации ... 8
Ускоренный ход ... 166
Установление точки отнесения (опорной точки) ... 68
- без 3D-импульсной системы ... 68
- при прогоне программы ... 576

Ф

Файл использования инструмента ... 641
Файл текста
- нахождение фрагментов текста ... 143
- открыть и выход из файла ... 139
- функции редактирования ... 140
- функции сброса ... 141

Фаска ... 222
Фильтрование данных CAD ... 530
Фрезерование зенкрезьбы ... 344
Фрезерование на наклоненной плоскости ... 520

Ф

Фрезерование пазов
- Черновая обработка + чистовая обработка ... 376
- маятниковым движением ... 394

Фрезерование плоскостей ... 462
Фрезерование продольных пазов ... 394
Фрезерование резьбы внутри ... 341
Фрезерование резьбы на наружии ... 356
Фрезерование резьбы, основы ... 339
Фрезерование сверильной резьбы ... 348
Фрезерование сверильных отверстий ... 331
Функции траектории
- Основы ... 206
  - предпозиционирование ... 209
  - окружности и дуги окружности ... 208

Функция PLANE ... 498
- Дефиниция вектора ... 508
- Дефиниция проекционного угла ... 504
- Дефиниция пространственного угла ... 502
- Дефиниция угла Эйлера ... 506
- Дефиниция точек ... 510
- Автоматическое установление ... 515
- Выбор возможных решений ... 518
- Инкрементальная дефиниция ... 512
- Поведение при позиционировании ... 514
- Мультипликация ... 500
- Сброс ... 501
- Фрезерование ... 520

Функция поиска ... 128

Ц

Центр круга ... 224
Цикл
цикл
- группы ... 304
- вызвать ... 305
- определение ... 303

Циклы и таблицы точек ... 311
Циклы контактирования: Смотри инструкцию обслуживания Циклы импульсной системы
Циклы сверления ... 313
Цилиндр ... 590

Ч

Числа кодов ... 625
Чистовая обработка глубины ... 421
Чистовая обработка круглой цапфы ... 392
Чистовая обработка со стороны ... 422
Чистовая обработки прямоугольной цапфы ... 388
ЧУ и PLC синхронизировать ... 575
ЧУ-сообщения об ошибках ... 145, 146

Ш

Шар ... 592

Э

Экран ... 39
Эллипс ... 588

Обзорные таблицы

Циклы

Номер цикла	Обозначение цикла	DEF-активный	CALL-активный	на странице
7	Перемещение нулевой точки	■		странице 472
8	Зеркальная симметрия	■		странице 478
9	Время пребывания	■		странице 491
10	Поворот	■		странице 480
11	Размерный коэфицент	■		странице 481
12	Вызов программы	■		странице 492
13	Ориентация шпинделя	■		странице 493
14	Дефиниция контура	■		странице 413
19	Наклон плоскости обработки	■		странице 483
20	Данные контура SL II	■		странице 417
21	Предсверление SL II		■	странице 418
22	Протягивание SL II		■	странице 419
23	Чистовая обработка глубина SL II		■	странице 421
24	Чистовая обработка боковая поверхность SL II		■	странице 422
25	Линия контура		■	странице 423
26	Размерный коэфицент характеристический для оси	■		странице 482
27	Оболочка цилиндра		■	странице 425
28	Оболочка цилиндра фрезерование пазов		■	странице 427
29	Оболочка цилиндра распорка		■	странице 427
30	3D-данные отрабатывать		■	странице 456
32	Допуск	■		странице 494
39	Оболочка цилиндра внешний контур		■	странице 432
240	Центрирование		■	странице 315
200	Сверление		■	странице 317
201	Развёртывание		■	странице 319
202	Расточивание		■	странице 321

Номер цикла	Обозначение цикла	DEF-активный	CALL-активный	на странице
203	Универсальное сверление		■	странице 323
204	Возвратное зенкерование		■	странице 325
205	Универсальное глубокое сверление		■	странице 328
206	Нарезание внутренней резьбы с уравнивающим патроном, новое		■	странице 333
207	Нарезание внутренней резьбы без уравнивающего патрона, новое		■	странице 335
208	Фрезерование сверильных отверстий		■	странице 331
209	Резьбонарезание с ломанием стружки		■	странице 337
210	Паз качающим движением		■	странице 394
211	Круглая канавка		■	странице 397
212	Чистовая обработка прямоугольного кармана		■	странице 386
213	Чистовая обработки прямоугольной цапфы		■	странице 388
214	Чистовая обработка круглово кармана		■	странице 390
215	Чистовая обработка круглой цапфы		■	странице 392
220	Образцы точек на кругу	■		странице 404
221	Образцы точек на линиях	■		странице 406
230	Фрезерование поверхностей		■	странице 457
231	Регулируемая площадь		■	странице 459
232	Фрезерование плоскостей		■	странице 462
247	Установление точки отнесения (опорной точки)	■		странице 477
251	Полная обработка прямоугольного кармана		■	странице 367
252	Полная обработка круглово кармана		■	странице 372
253	Фрезерование пазов		■	странице 376
254	Круглая канавка		■	странице 381
262	Фрезерование резьбы		■	странице 341
263	Фрезерование зенкрезьбы		■	странице 344
264	Фрезерование сверильной резьбы		■	странице 348
265	Helix-фрезерование сверильной резьбы		■	странице 352
267	Фрезерование наружной резьбы		■	странице 356

дополнительные функции

M	Действие	Действие в начале	предложения	Конец	на странице
M00	Прогон программы СТОП/HALT/Шпиндель СТОП-HALT/СОЖ OFF-AUS			■	странице 271
M01	На выбор Прогон программы СТОП			■	странице 619
M02	Прогон программы СТОП-HALT/Шпиндель СТОП-HALT/СОЖ AUS/в данном случае сброс индикации состояния (зависит от параметра станка)/возврат к предложении 1			■	странице 271
M03 M04 M05	Шпиндель ON по часовой стрелке Шпиндель ON против часовой стрелки Шпиндель СТОП		■ ■	 ■	странице 271
M06	Смена инструмента/Прогон программы СТОП-HALT (зависит от параметра станка)/шпиндель СТОП-HALT			■	странице 271
M08 M09	СОЖ ON СОЖ OFF		■	 ■	странице 271
M13 M14	Шпиндель ON по часовой стрелке/СОЖ ON Шпиндель ON против часовой стрелки/ СОЖ включить		■ ■		странице 271
M30	Функция как M02			■	странице 271
M89	M89 Свободная дополнительная функция **или** Вызов цикла, действие модально (зависить от параметра станка)		■	 ■	странице 305
M90	Только в режиме работы с опоздыванием: постоянная скорость по траектории на углах			■	странице 275
M91	В предложении позиционирования: Координаты относятся к нулевой точке станка		■		странице 272
M92	В предложении позиционирования: Координаты относятся к определённой производителем станков позиции, нпр. к позиции смены инструмента		■		странице 272
M94	Редуцирование индикации оси вращения на значение ниже 360°		■		странице 292
M97	Обработка небольших ступеней контура			■	странице 277
M98	Полная обработка разомкнутых контуров			■	странице 279
M99	Вызов цикла по предложениям			■	странице 305
M101 M102	Автоматическая смена инструмента с запасным инструментом, вне предела времени износа/стойкости Сброс M101		■	 ■	странице 183
M103	Уменьшить подачу при врезании на коэфицент F (процентное значение)		■		странице 280
M104	Активировать снова установленную в последнюю очередь опорную точку		■		странице 274
M105 M106	Обработку со вторым k_V-коэфицентом выполнить Обработку с первым k_V-коэфицентом выполнить		■ ■		странице 669

M	Действие	Действие в начале	предложения	Конец	на странице
M107	Подавить сообщение об ошибках в случае запасных инструментов с припуском на размер		■		странице 182
M108	Сброс M107			■	
M109	Постоянная скорость по траектории на лезвии инструмента (Повышение подачи и уменьшение подачи)		■		странице 281
M110	Постоянная скорость по траектории на лезвии инструмента (только уменьшение подачи)		■		
M111	Сброс M109/M110			■	
M114	Автом. коррекция геометрии станка при работе с осями наклона		■		странице 293
M115	Сброс M114			■	
M116	Подача для осей наклона в мм/мин		■		странице 290
M117	Сброс M116			■	
M118	Совмещение позиционирования маховичком во время прогона программы		■		странице 284
M120	Предрасчёт контура с коррекцией радиуса (LOOK AHEAD)		■		странице 282
M124	Не учитывать точек при отработке не корригированных блоков прямых		■		странице 276
M126	Перемещение осей вращения по оптимированной пути		■		странице 291
M127	Сброс M126			■	
M128	Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM)		■		странице 294
M129	Сброс M128			■	
M130	В предложении позиционирования: Точки относятся к ненакланенной системе координат		■		странице 274
M134	Останов точности на нетангенциальных переходах при позиционировании с осями вращения		■		странице 297
M135	Сброс M134			■	
M136	Подача F в милиметрах на один поворот шпинделя		■		странице 281
M137	Сброс M136			■	
M138	Выбор осей наклона		■		странице 297
M140	Отвод от контура в направлении осей инструмента		■		странице 285
M141	Подавление контроля импульсной системы		■		странице 286
M142	Сброс модальной программной информации		■		странице 287
M143	Сброс основного поворота		■		странице 287
M144	Учёт кинематики станка в ФАКТ/ЗАДАННАЯ-позиции в конце предложения:		■		странице 298
M145	M144 отменить			■	
M148	Инструмент отвести автоматически от контура при ЧУ-стоп		■		странице 288
M149	M148 отменить			■	

M	Действие	Действие в начале	предложения	Конец	на странице
M150	Подавить сообщение конечного выключателя (функция действует блоками)		■		странице 289
M200	Лазерное резание: Непосредственная выдача программированного напряжения		■		странице 299
M201	Лазерное резание: Напряжение как функция промежутка		■		
M202	Лазерное резание: Напряжение как функция промежутка		■		
M203	Лазерное резание: Выдача напряжения как функции времени (зависящая от времени стадия импульса)		■		
M204	Лазерное резание: Выдача напряжения как функции времени (зависящая от времени стадия импульса):		■		

HEIDENHAIN

DR. JOHANNES HEIDENHAIN GmbH
Dr.-Johannes-Heidenhain-Straße 5
83301 Traunreut, Germany
☏ +49 (8669) 31-0
FAX +49 (8669) 5061
E-Mail: info@heidenhain.de

Technical support FAX +49 (8669) 31-1000
E-Mail: service@heidenhain.de
Measuring systems ☏ +49 (8669) 31-3104
E-Mail: service.ms-support@heidenhain.de
TNC support ☏ +49 (8669) 31-3101
E-Mail: service.nc-support@heidenhain.de
NC programming ☏ +49 (8669) 31-3103
E-Mail: service.nc-pgm@heidenhain.de
PLC programming ☏ +49 (8669) 31-3102
E-Mail: service.plc@heidenhain.de
Lathe controls ☏ +49 (711) 952803-0
E-Mail: service.hsf@heidenhain.de

www.heidenhain.de

3D-импульсные зонды фирмы HEIDENHAIN

помогают Вам, редуцировать дополнительное время работы:

На пример

- при установке загатовок
- при определении опорных точек
- при измерении обрабатываемых деталей
- при оцифровывании 3D-форм



с помощью зондов для деталей
TS 220 с кабелем
TS 640 с инфракрасной передачей

- при измерении инструментов
- при контроле стойкости
- при обнаружении поломки инструмента



с помощью зонда для инструментов
TT 130

Ve 01
533 190-R1 · SW02 · 0.5 · 12/2005 · S · Printed in Germany · Subject to change without notice