

# HEIDENHAIN



Bruksanvisning DIN/ISO-Programmering

# **iTNC 530**

NC-software 340 490-xx 340 491-xx 340 492-xx 340 493-xx 340 494-xx

#### Kontroller på bildskärmen

100

150

WW F %

50

50



100

150

S %

Programmering av konturförflyttningar APPR Fram-/frånkörning kontur DEP Flexibel konturprogrammering FK FK Lø Rätlinje ¢cc Cirkelcentrum/Pol för polära koordinater c Cirkelbåge runt cirkelcentrum CR Cirkelbåge med radie СТР Cirkelbåge med tangentiell anslutning CHF chf RND Fas/Hörnrundning Uppgifter om verktyg Ange och anropa verktygslängd och -radie TOOL DEF TOOL Cykler, underprogram och programdelsupprepningar CYCL DEF CYCL Definiera och anropa cykler Ange och anropa underprogram och LBL CALL LBL programdelsupprepningar SET Ange programstopp i ett program STOP TOUCH Definiera avkännarcykler Ange och editera koordinataxlar och siffror Välj koordinataxlar resp. Х V ange dem i ett program . . . 9 0 Siffror . . . -/+ Decimalpunkt/Växla förtecken Ange polära koordinater/ Ρ Ι Inkrementalt värde Q Q-parameterprogrammering/Q-parameterstatus \* Överför är-position eller värde från kalkylatorn NO ENT Hoppa över dialogfråga och radera ord ENT Avsluta inmatning och fortsätt dialogen Avsluta blocket, avsluta inmatning Radera inmatat siffervärde eller radera TNC-

CE

SPEC FCT

\_\_\_\_

目t

∎ŧ

felmeddelande

Visa specialfunktioner

Avbryt dialog, radera programdel

smarT.NC: Välj nästa flik i formuläret

föregående/ nästa ram

smarT.NC: Välj första inmatningsfältet i



i



## TNC-typ, mjukvara och funktioner

Denna handbok beskriver funktioner som finns tillgängliga i TNC styrsystem med följande NC-mjukvarunummer.

TNC-typ	NC-mjukvarunummer
iTNC 530	340 490-xx
iTNC 530 E	340 491-xx
iTNC 530, 2 processor-version	340 491-xx
iTNC 530 E, 2 processor-version	340 493-xx
iTNC 530 programmeringsstation	340 494-xx

Bokstavsbeteckningen E anger att det är en exportversion av TNC:n. I exportversionerna av TNC gäller följande begränsningar:

Rätlinjeförflyttning simultant i upp till 4 axlar

Maskintillverkaren anpassar, via maskinparametrar, lämpliga funktioner i TNC:n till den specifika maskinen. Därför förekommer det funktioner, som beskrivs i denna handbok, vilka inte finns tillgängliga i alla TNC-utrustade maskiner.

Vissa TNC-funktioner finns inte tillgängliga i alla maskiner eftersom dessa funktioner måste anpassas av maskintillverkaren, exempelvis gäller detta

- Avkännarfunktioner för 3D-avkännarsystemet
- Verktygsmätning med TT 130
- Gängning utan flytande gängtappshållare
- Återkörning till konturen efter avbrott

5

Därutöver är iTNC 530 försedd med ytterligare 2 softwareoptionspaket, vilka kan friges av dig eller din maskintillverkare. Varje paket friges separat och innehåller de funktioner som finns listade nedan:

#### Software-option 1

Cylindermantel-interpolering (cykel G127, G128, G129 och G139)

Matning i mm/min för rotationsaxlar: M116

3D-vridning av bearbetningsplanet (cykel G80, PLANE-funktion och softkey 3D-ROT i driftartManuell)

Cirkel i 3 axlar vid tippat bearbetningsplan

#### **Software-option 2**

Blockcykeltid 0.5 ms istället för 3.6 ms

5-axlig interpolering

Spline-interpolering

3D-bearbetning:

- M114: Automatisk kompensering för maskingeometrin vid arbete med rotationsaxlar
- M128: Bibehåll verktygsspetsens position vid positionering av rotationsaxlar (TCPM)
- FUNCTION TCPM (endast Klartext-dialog): Bibehåll verktygsspetsens position vid positionering av rotationsaxlar (TCPM) med möjlighet att ställa in beteendet
- M144: Ta hänsyn till maskinens kinematik i ÄR/BÖR-positioner vid blockslutet
- Ytterligare parametrar Grovbearbetning/Finbearbetning och Tolerans för rotationsaxlar i cykel G62
- LN-block (3D-kompensering)

Kontakta maskintillverkaren för att klargöra vilka funktioner som finns tillgängliga i Er maskin.

Många maskintillverkare och HEIDENHAIN erbjuder programmeringskurser för TNC. Att deltaga i sådana kurser ger oftast en god inblick i användandet av TNC-funktionerna.



#### Bruksanvisning Avkännarcykler:

Alla avkännarfunktioner beskrivs i en separat bruksanvisning. Kontakta HEIDENHAIN om du behöver denna bruksanvisning. Id-nr.: 375 319-xx.

## Avsett användningsområde

TNC:n motsvarar klass A enligt EN 55022 och är huvudsakligen avsedd för användning inom industrin.

# Nya funktioner i förhållande till tidigare versioner 340 422-xx/340 423-xx

- En ny formulärbaserad driftart smarT.NC har införts. För detta ändamål finns en separat bruksanvisning. I samband med detta har även TNC-knappsatsen utökats. Det finns nya knappar tillgängliga, med vilka man snabbt kan navigera i smarT.NC (se "Knappsats" på sidan 39)
- Enprocessor-versionen stödjer via USB 2.0-snittet en mus
- Ny cykel CENTRERING (se "CENTRERING (cykel 240)" på sidan 248)
- Ny M-funktion M150 för att undertrycka ändlägesmeddelanden (se "Undertryck ändlägesmeddelande: M150" på sidan 223)
- M128 är numera även tillåten vid blockframläsning (se "Godtyckligt startblock i program (block scan)" på sidan 481)
- Antalet tillgängliga Q-parametrar har utökats till 2000 (se "Programmering: Q-parameter" på sidan 431)
- Antalet tillgängliga Label-nummer har utökats till 1000. Dessutom kan man nu även använda Label-namn (se "Markera underprogram och programdelsupprepningar" på sidan 416)
- Vid Q-parameterfunktionerna D9 till D12 kan även Label-namn användas som måldestination (se "IF/THEN - bedömning med Q-parametrar" på sidan 440)
- I den utökade statuspresentationen kan nu även den aktuella tidpunkten presenteras (se "Allmän programinformation" på sidan 44)
- Verktygstabellen har utökats med diverse kolumner (se "Verktygstabell: Standard verktygsdata" på sidan 147)
- Programtestet kan numera även stoppas inne i en bearbetningscykel och sedan återupptas (se "Utföra programtest" på sidan 475)

# Ändrade funktioner i förhållande till tidigare versioner 340 422-xx/340 423-xx

- Statuspresentationens layout och den utökade statuspresentationen har en ny utformning (se "Statuspresentation" på sidan 43)
- Software 340 490 stödjer inte längre låg upplösning i kombination med bildskärmen BC 120 (se "Bildskärm" på sidan 37)
- Ny knappsats-layout för knappsats TE 530 B (se "Knappsats" på sidan 39)
- Som en förberedelse inför framtida funktioner har valet av tillgängliga verktygstyper i verktygstabellen utökats

9

## Nya/ändrade beskrivningar i denna handbok

- Ny knappsats-layout för knappsats TE 530 B (se "Knappsats" på sidan 39)
- Kapitel Standard filhantering (filhantering utan katalogstruktur) har tagits bort ur handboken

## Innehåll

#### Introduktion

Manuell drift och inställning

Manuell positionering

Programmering: Grunder filhantering, programmeringshjälp

Programmering: Verktyg

Programmering: Programmering av konturer

Programmering: Tilläggsfunktioner

Programmering: Cykler

Programmering: Underprogram och programdelsupprepningar

**Programmering: Q-parameter** 

Programtest och programkörning

**MOD**-funktioner

Tabeller och översikt

iTNC 530 med Windows 2000 (Option)

#### 1 Introduktion ..... 35

1.1 iTNC 530 36
Programmering: HEIDENHAIN Klartext-Dialog, smarT.NC och DIN/ISO 36
Kompatibilitet 36
1.2 Bildskärm och knappsats 37
Bildskärm 37
Välja bildskärmsuppdelning 38
Knappsats 39
1.3 Driftarter 40
Manuell drift och El. Handratt 40
Manuell positionering 40
Programinmatning/Editering 41
Programtest 41
Program blockföljd och Program enkelblock 42
1.4 Statuspresentation 43
"Allmän" Statuspresentation 43
Utökad statuspresentation 44
1.5 Tillbehör: HEIDENHAIN 3D-avkännarsystem och elektroniska handrattar 47
3D-avkännarsystem 47
Elektroniska handrattar HR 48

i

#### 2 Manuell drift och inställning ..... 49

#### 3 Manuell positionering ..... 75

3.1 Programmera och utföra enkla bearbetningar ..... 76Använda manuell positionering ..... 76Säkra eller radera program från \$MDI ..... 79



### 4 Programmering: Grunder, Filhantering, Programmeringshjälp, Paletthantering ..... 81

4.1 Grunder 82
Positionsmätsystem och referensmärken 82
Positionssystem 82
Koordinatsystem i fräsmaskiner 83
Polära koordinater 84
Absoluta och inkrementala arbetsstyckespositioner 85
Inställning av utgångspunkt 86
4.2 Filhantering: Grunder 87
Filer 87
Datasäkerhet 88
4.3 Arbeta med filhanteringen 89
Kataloger 89
Sökväg 89
Översikt: Funktioner i filhanteringen 90
Kalla upp filhantering 91
Välja enhet, katalog och fil 92
Skapa en ny katalog (endast möjligt på enhet TNC:\) 93
Kopiera enstaka fil 94
Kopiera katalog 95
Kalla upp en av de 10 senast valda filerna 96
Radera fil 96
Radera katalog 96
Markera filer 97
Döp om fil 98
Specialfunktioner 98
Dataöverföring till/från en extern dataenhet 99
Kopiera filer till en annan katalog 101
TNC:n i nätverk 102
4.4 Öppna och mata in program 103
Uppbyggnad av ett NC-program i DIN/ISO-format 103
Definiera råämne: <b>G30/G31</b> 103
Öppna ett nytt bearbetningsprogram 104
Programmera verktygsrörelser 106
Överför är-position 107
Editera program 108
TNC:ns sökfunktion 112

4.5 Programmeringsgrafik ..... 114 Medritning / ej medritning av programmeringsgrafik ..... 114 Framställning av programmeringsgrafik för ett program ..... 114 Visa eller ta bort radnummer ..... 115 Radera grafik ..... 115 Delförstoring eller delförminskning ..... 115 4.6 Strukturera program ..... 116 Definition, användningsområden ..... 116 Växla mellan länkningsfönster/aktivt fönster ..... 116 Infoga länkningsblock i programfönstret (till vänster) ..... 116 Välj block i länkningsfönstret ..... 116 4.7 Infoga kommentarer ..... 117 Användningsområde ..... 117 Kommentar under programinmatningen ..... 117 Infoga kommentar i efterhand ..... 117 Kommentar i ett eget block ..... 117 Funktioner vid editering av en kommentar ..... 117 4.8 Skapa textfiler ..... 118 Användningsområde ..... 118 Öppna och lämna textfiler ..... 118 Editera text ..... 119 Radera tecken, ord och rader samt återinfoga ..... 120 Bearbeta textblock ..... 120 Söka textdelar ..... 121 4.9 Kalkylatorn ..... 122 Användning ..... 122

4.10 Direkt hjälp vid NC-felmeddelanden ..... 123 Presentation av felmeddelanden ..... 123 Visa hjälp ..... 123 4.11 Lista med alla felmeddelanden som står i kö ..... 124 Funktion ..... 124 Visa fellista ..... 124 Fönsterinnehåll ..... 125 4.12 Paletthantering ..... 126 Användningsområde ..... 126 Välj palett-tabell ..... 128 Lämna palettfil ..... 128 Exekvera palettfil ..... 129 4.13 Palettdrift med verktygsorienterad bearbetning ..... 130 Användningsområde ..... 130 Välja palettfil ..... 134 Visa palettfil med inmatningsformulär ..... 135 Förlopp vid verktygsorienterad bearbetning ..... 139 Lämna palettfil ..... 140 Exekvera palettfil ..... 140

### 5 Programmering: Verktyg ..... 143

5.1 Verktygsrelaterade uppgifter 144
Matning F 144
Spindelvarvtal S 144
5.2 Verktygsdata 145
Förutsättning för verktygskompenseringen 145
Verktygsnummer, verktygsnamn 145
Verktygslängd L 145
Verktygsradie R 146
Delta-värde för längd och radie 146
Inmatning av verktygsdata i programmet 146
Inmatning av verktygsdata i tabellen 147
Skriv över enstaka verktygsdata från en extern PC 153
Platstabell för verktygsväxlare 154
Anropa verktygsdata 157
Verktygsväxling 158
5.3 Verktygskompensering 160
Introduktion 160
Kompensering för verktygslängd 160
Kompensering för verktygsradie 161
5.4 Peripheral Milling: 3D-radiekompensering med verktygsorientering 164
Användningsområde 164
5.5 Arbeta med skärdatatabeller 165
Hänvisning 165
Användningsområde 165
Tabeller för arbetsstyckets material 166
Tabell för verktygsskärets material 167
Tabell för skärdata 167
Erforderliga uppgifter i verktygstabellen 168
Tillvägagångssätt vid arbete med automatisk beräkning av varvtal/matning 169
Förändra tabellstruktur 170
Dataöverföring av skärdatatabeller 171
Konfigurationsfil TNC.SYS 171

19

i

#### 6 Programmering: Programmering av konturer ..... 173

6.1 Verktygsrörelser 174
Konturfunktioner 174
Tilläggsfunktioner M 174
Underprogram och programdelsupprepningar 174
Programmering med Q-parametrar 174
6.2 Allmänt om konturfunktioner 175
Programmera verktygsrörelser för en bearbetning 175
6.3 Framkörning till och frånkörning från kontur 178
Start- och slutpunkt 178
Tangentiell fram- och frånkörning 180
6.4 Konturfunktioner – rätvinkliga koordinater 182
Översikt konturfunktioner 182
Rätlinje med snabbtransport G00
Rätlinje med matning G01 F 183
Infoga fas mellan två räta linjer 184
Hörnrundning G25 185
Cirkelcentrum I, J 186
Cirkelbåge G02/G03/G05 runt cirkelcentrum I, J 187
Cirkelbåge G02/G03/G05 med bestämd radie 188
Cirkelbåge G06 med tangentiell anslutning 190
6.5 Konturfunktioner – polära koordinater 195
Översikt konturfunktioner med polära koordinater 195
Polära koordinaters utgångspunkt: Pol I, J 195
Rätlinje med snabbtransport G10
Rätlinje med matning G11 F 196
Cirkelbåge G12/G13/G15 runt Pol I, J 196
Cirkelbåge G16 med tangentiell anslutning 197
Skruvlinje (Helix) 197

### 7 Programmering: Tilläggsfunktioner ..... 203

7.1 Inmatning av tilläggsfunktioner M och G38 204
Grunder 204
7.2 Tilläggsfunktioner för kontroll av programkörning, spindel och kylvätska 205
Översikt 205
7.3 Tilläggsfunktioner för koordinatuppgifter 206
Programmering av maskinfasta koordinater: M91/M92 206
Aktivera den sist inställda utgångspunkten: M104 208
Förflyttning till positioner i icke vridet koordinatsystem vid 3D-vridet bearbetningsplan: M130 208
7.4 Tilläggsfunktioner för konturbeteende 209
Rundning av hörn: M90 209
Infoga definierad rundningsbåge mellan räta linjer: M112 210
Ta inte hänsyn till vissa punkter vid bearbetning med icke kompenserade räta linjer: M124 210
Bearbetning av små kontursteg: M97 211
Fullständig bearbetning av öppna konturhörn: M98 213
Matningsfaktor vid nedmatningsrörelse: M103 214
Matning i millimeter/spindelvarv: M136 215
Matningshastighet vid cirkelbågar: M109/M110/M111 216
Förberäkning av radiekompenserad kontur (LOOK AHEAD): M120 216
Överlagra handrattsrörelser under programkörning: M118 218
Frånkörning från konturen i verktygsaxelns riktning: M140 219
Avstängning av avkännarsystemets övervakning: M141 220
Upphäv modala programinformationer: M142 221
Upphäv grundvridning: M143 221
Automatisk lyftning av verktyget från konturen vid NC-stopp: M148 222
Undertryck ändlägesmeddelande: M150 223

i

7.5 Tilläggsfunktioner för rotationsaxlar ..... 224

Matning i mm/min vid rotationsaxlar A, B, C: M116 (software-option 1) ..... 224

Vägoptimerad förflyttning av rotationsaxlar: M126 ..... 225

Minskning av positionsvärde i rotationsaxel till ett värde under 360°: M94 ..... 226

Automatisk kompensering för maskingeometrin vid arbete med rotationsaxlar: M114 (software-option 2) ..... 227 Bibehåll verktygsspetsens position vid positionering av rotationsaxlar (TCPM): M128 (software-option 2) ..... 228 Precisionsstopp vid hörn med icke tangentiella övergångar: M134 ..... 230

Val av rotationsaxlar: M138 ..... 230

Ta hänsyn till maskinens kinematik i ÄR/BÖR-positioner vid blockslutet: M144 (software-option 2) ..... 231

7.6 Tilläggsfunktioner för laserskärmaskiner ..... 232

Princip ..... 232

Direkt utmatning av programmerad spänning: M200 ..... 232

Spänning som funktion av sträckan: M201 ..... 232

Spänning som funktion av hastigheten: M202 ..... 233

Spänning som funktion av tid (tidsberoende ramp): M203 ..... 233

Spänning som funktion av tid (tidsberoende puls): M204 ..... 233

#### 8 Programmering: Cykler ..... 235

8.1 Arbeta med cykler ..... 236 Maskinspecifika cykler ..... 236 Definiera cykel via softkeys ..... 237 Anropa cykler ..... 239 Cykelanrop med G79 (CYCL CALL) ..... 239 Cykelanrop med G79 PAT (CYCL CALL PAT) ..... 239 Cykelanrop med G79:G01 (CYCL CALL POS) ..... 240 Cykelanrop med M99/M89 ..... 240 Arbeta med tilläggsaxlar U/V/W ..... 241 8.2 Punkttabeller ..... 242 Användningsområde ..... 242 Ange punkttabell ..... 242 Hoppa över enskilda punkter vid bearbetningen ..... 243 Välja punkttabell i programmet ..... 243 Anropa cykel i kombination med punkttabeller ..... 244 8.3 Cykler för borrning, gängning och gängfräsning ..... 246 Översikt ..... 246 CENTRERING (cykel 240) ..... 248 BORRNING (cykel G200) ..... 250 BROTSCHNING (cykel G201) ..... 252 URSVARVNING (cykel G202) ..... 254 UNIVERSAL-BORRNING (cykel G203) ..... 256 BAKPLANING (cykel G204) ..... 258 UNIVERSAL-DJUPBORRNING (cykel G205) ..... 261 BORRFRÄSNING (cykel G208) ..... 264 GÄNGNING NY med flytande gänghuvud (cykel G206) ..... 266 SYNKRONISERAD GÄNGNING utan flytande gänghuvud NY (cykel G207) ..... 268 GÄNGNING SPÅNBRYTNING (cykel G209) ..... 270 Grunder för gängfräsning ..... 272 GÄNGFRÄSNING (cykel G262) ..... 274 FÖRSÄNK-GÄNGFRÄSNING (cykel G263) ..... 276 BORR-GÄNGFRÄSNING (cykel G264) ..... 279 HELIX- BORRGÄNGFRÄSNING (cykel G265) ..... 283 UTVÄNDIG GÄNGFRÄSNING (cykel G267) ..... 287

8.4 Cykler för att fräsa fickor, öar och spår ..... 296 Översikt ..... 296 REKTANGULÄR FICKA (cykel G251) ..... 297 CIRKULÄR FICKA (cykel G252) ..... 302 SPÅRFRÄSNING (cykel 253) ..... 306 CIRKULÄRT SPÅR (cykel 254) ..... 311 FICKA FINSKÄR (cykel G212) ..... 316 Ö FINSKÄR (cykel G213) ..... 318 CIRKELFICKA FINSKÄR (cykel G214) ..... 320 CIRKULÄR Ö FINSKÄR (cykel G215) ..... 322 SPÅR (långhål) med pendlande nedmatning (cykel G210) ..... 324 CIRKULÄRT SPÅR med pendlande nedmatning (cykel G211) ..... 327 8.5 Cykler för att skapa punktmönster ..... 333 Översikt ..... 333 PUNKTMÖNSTER PÅ CIRKEL (cykel G220) ..... 334 PUNKTMÖNSTER PÅ LINJER (cykel G221) ..... 336 8.6 SL-cykler ..... 340 Grunder ..... 340 Översikt SL-cykler ..... 342 KONTUR (cykel G37) ..... 343 Överlagrade konturer ..... 344 KONTURDATA (cykel G120) ..... 347 FÖRBORRNING (cykel G121) ..... 348 GROVSKÄR (cykel G122) ..... 349 FINSKÄR DJUP (cykel G123) ..... 350 FINSKÄR SIDA (cykel G124) ..... 351 KONTURLINJE (cykel G125) ..... 352 CYLINDERMANTEL (cykel G127, software-option 1) ..... 354 CYLINDERMANTEL spårfräsning (cykel G128, software-option 1) ..... 356 CYLINDERMANTEL kamfräsning (cykel G129, software-option 1) ..... 358 CYLINDERMANTEL Fräsning ytterkontur (cykel G139, software-option 1) ..... 360 8.7 SL-cykler med konturformel ..... 371 Grunder ..... 371 Välj program med konturdefinitioner ..... 372 Definiera konturbeskrivningar ..... 372 Ange konturformel ..... 373 Överlagrade konturer ..... 373 Bearbetning av kontur med SL-cykler ..... 375

8.8 Cykler för ytor ..... 379 Översikt ..... 379 BEARBETNING MED 3D-DATA (cykel G60) ..... 380 PLANING (cykel G230) ..... 381 LINJALYTA (cykel G231) ..... 383 PLANFRÄSNING (cykel G232) ..... 386 8.9 Cykler för koordinatomräkning ..... 393 Översikt ..... 393 Koordinatomräkningarnas varaktighet ..... 393 NOLLPUNKTS-förskjutning (cykel G54) ..... 394 NOLLPUNKTS-förskjutning med nollpunktstabeller (cykel G53) ..... 395 INSTÄLLNING UTGÅNGSPUNKT (cykel G247) ..... 398 SPEGLING (cykel G28) ..... 399 VRIDNING (cykel G73) ..... 401 SKALFAKTOR (cykel G72) ..... 402 BEARBETNINGSPLAN (cykel G80, software-option 1) ..... 403 8.10 Specialcykler ..... 410 VÄNTETID (cykel G04) ..... 410 PROGRAMANROP (cykel G39) ..... 411 SPINDELORIENTERING (cykel G36) ..... 412 TOLERANS (cykel G62) ..... 413

### 9 Programmering: Underprogram och programdelsupprepningar ..... 415

9.1 Markera underprogram och programdelsupprepningar 416
Label 416
9.2 Underprogram 417
Arbetssätt 417
Programmering - anmärkning 417
Programmering underprogram 417
Anropa underprogram 417
9.3 Programdelsupprepningar 418
Label G98 418
Arbetssätt 418
Programmering - anmärkning 418
Programmering programdelsupprepning 418
Anropa programdelsupprepning 418
9.4 Godtyckligt program som underprogram 419
Arbetssätt 419
Programmering - anmärkning 419
Anropa godtyckligt program som underprogram 420
9.5 Länkning av underprogram 421
Länkningstyper 421
Länkningsdjup 421
Underprogram i underprogram 421
Upprepning av programdelsupprepning 422
Upprepning av underprogram 423

### 10 Programmering: Q-parameter ..... 431

10.1 Princip och funktionsöversikt 432
Programmeringsanvisning 433
Kalla upp Q-parameterfunktioner 433
10.2 Detaljfamiljer – Q-parametrar istället för siffervärden 434
Exempel NC-block 434
Exempel 434
10.3 Beskrivning av konturer med hjälp av matematiska funktioner 435
Användningsområde 435
Översikt 435
Programmering av matematiska grundfunktioner 436
10.4 Vinkelfunktioner (Trigonometri) 438
Definitioner 438
Programmera vinkelfunktioner 439
10.5 IF/THEN - bedömning med Q-parametrar 440
Användningsområde 440
Ovillkorligt hopp 440
IF/THEN - bedömning programmering 440
Använda begrepp och förkortningar 441
10.6 Kontrollera och ändra Q-parametrar 442
Tillvägagångssätt 442
10.7 Specialfunktioner 443
Översikt 443
D14: ERROR: Kalla upp felmeddelanden 444
D15: PRINT: Utmatning av text eller Q-parametervärde 446
D19: PLC: Överför värde till PLC 446
10.8 Formel direkt programmerbar 447
Inmatning av formel 447
Räkneregler 449
Inmatningsexempel 450

i

10.9 Fasta Q-parametrar ..... 451
Värden från PLC: Q100 till Q107 ..... 451
Aktiv verktygsradie: Q108 ..... 451
Verktygsaxel: Q109 ..... 451
Spindelstatus: Q110 ..... 452
Kylvätskeförsörjning: Q111 ..... 452
Överlappningsfaktor: Q112 ..... 452
Måttenhet i program: Q113 ..... 452
Verktygslängd: Q114 ..... 452
Koordinater efter avkänning under programkörning ..... 453
Avvikelse mellan är- och börvärde vid automatisk verktygsmätning med TT 130 ..... 453
3D-vridning av bearbetningsplanet med arbetsstyckets vinkel: av TNC:n beräknade koordinater för rotationsaxlarna ..... 453
Mätresultat från avkännarcykler (se även bruksanvisning Avkännarcykler) ..... 454

### 11 Programtest och programkörning ..... 463

11.1 Grafik 464
Användningsområde 464
Översikt: Presentationssätt 466
Vy ovanifrån 466
Presentation i 3 plan 467
3D-framställning 468
Delförstoring 470
Upprepa grafisk simulering 471
Beräkning av bearbetningstid 472
11.2 Funktioner för presentation av program 473
Översikt 473
11.3 Programtest 474
Användningsområde 474
11.4 Programkörning 477
Användningsområde 477
Körning av bearbetningsprogram 477
Stoppa bearbetningen 478
Förflyttning av maskinaxlarna under ett avbrott 479
Fortsätt programkörning efter ett avbrott 480
Godtyckligt startblock i program (block scan) 481
Återkörning till konturen 483
11.5 Automatisk programstart 484
Användningsområde 484
11.6 Hoppa över block 485
Användningsområde 485
Radering av "/"-tecknet 485
11.7 Valbart programkörningsstopp 486
Användningsområde 486

i

12.1 Välj MOD-funktion ..... 488 Välja MOD-funktioner ..... 488 Ändra inställningar ..... 488 Lämna MOD-funktioner ..... 488 Översikt MOD-funktioner ..... 489 12.2 Mjukvaru- och optionsnummer ..... 490 Användningsområde ..... 490 12.3 Ange kodnummer ..... 491 Användningsområde ..... 491 12.4 Ladda service-pack ..... 492 Användningsområde ..... 492 12.5 Inställning av datasnitt ..... 493 Användningsområde ..... 493 Inställning av RS-232-datasnitt ..... 493 Inställning av RS-422-datasnitt ..... 493 Välja DRIFTART för extern enhet ..... 493 Inställning av BAUD-RATE ..... 493 Tilldelning ..... 494 Programvara för dataöverföring ..... 495 12.6 Ethernet-datasnitt ..... 497 Introduktion ..... 497 Anslutningsmöjligheter ..... 497 Direkt anslutning av iTNC till en Windows-PC ..... 498 Konfigurering av TNC:n ..... 500 12.7 Konfiguration av PGM MGT ..... 504 Användningsområde ..... 504 Ändra inställning PGM MGT ..... 504 Beroende filer ..... 505 12.8 Maskinspecifika användarparametrar ..... 507 Användningsområde ..... 507 12.9 Presentation av råämnet i bearbetningsrummet ..... 508 Användningsområde ..... 508 Vrid hela presentationen ..... 509

12.10 Välja typ av positionsindikering ..... 510 Användningsområde ..... 510 12.11 Välja måttenhet ..... 511 Användningsområde ..... 511 12.12 Välja programmeringsspråk för \$MDI ..... 512 Användningsområde ..... 512 12.13 Axelval för L-blocksgenerering ..... 513 Användningsområde ..... 513 12.14 Ange begränsning av rörelseområde, nollpunktspresentation ..... 514 Användningsområde ..... 514 Arbeta utan extra begränsning av rörelseområdet ..... 514 Visa och ange det maximala rörelseområdet ..... 514 Presentation av utgångspunkt ..... 515 12.15 Visa HJÄLP-filer ..... 516 Användningsområde ..... 516 Välja HJÄLP-filer ..... 516 12.16 Visa drifttid ..... 517 Användningsområde ..... 517 12.17 Teleservice ..... 518 Användningsområde ..... 518 Kalla upp/avsluta Teleservice ..... 518 12.18 Extern åtkomst ..... 519 Användningsområde ..... 519

#### 13 Tabeller och översikt ..... 521

13.1 Allmänna användarparametrar 522
Inmatningsmöjligheter för maskinparametrar 522
Kalla upp allmänna användarparametrar 522
13.2 Kontaktbeläggning och anslutningskabel för datasnitt 536
Datasnitt V.24/RS-232-C HEIDENHAIN-utrustning 536
Främmande utrustning 537
Datasnitt V.11/RS-422 538
Ethernet-datasnitt RJ45-kontakt 538
13.3 Teknisk information 539
13.4 Byta buffertbatteri 545
13.5 DIN/ISO-adressbokstäver 546
G-funktioner 546
Adressbokstäver 549
Parameterfunktioner 550

#### 14 iTNC 530 med Windows 2000 (Option) ..... 551

14.1 Introduktion 552
Slutanvändarlicensavtal (EULA) för Windows 2000 552
Beviljande av licens 552
Allmänt 554
Tekniska data 555
14.2 Starta iTNC 530-tillämpning 556
Windows-inloggning 556
Inloggning som TNC-användare 556
Inloggning som lokal administratör 557
14.3 Avstängning av iTNC 530 558
Grundläggande 558
Logga ut en användare 558
Avsluta iTNC-användningen 559
Stänga av Windows 560
14.4 Nätverksinställningar 561
Förutsättning 561
Justera inställningar 561
Åtkomststyrning 562
14.5 Egenheter vid filhantering 563
iTNC:ns enheter 563
Dataöverföring till iTNC 530 564





Introduktion

# 1.1 iTNC 530

HEIDENHAIN TNC-system är verkstadsanpassade kurvlinjestyrsystem, med vilka man kan programmera fräs- och borrbearbetningar direkt i maskinen med hjälp av lättförståelig Klartext-Dialog. De är avsedda för fräsmaskiner, borrmaskiner och bearbetningscenter. iTNC 530 kan styra upp till 12 axlar. Dessutom kan spindelns vinkelposition programmeras.

På den integrerade hårddisken kan ett godtyckligt antal program lagras, även sådana som har genererats externt. För att utföra snabba beräkningar kan man, när som helst, kalla upp en kalkylator.

Knappsats och bildskärmspresentation är överskådligt utformade, så att alla funktioner kan nås snabbt och enkelt.

# Programmering: HEIDENHAIN Klartext-Dialog, smarT.NC och DIN/ISO

Att skapa program är extra enkelt i den användarvänliga HEIDENHAIN-Klartext-Dialogen. En programmeringsgrafik presenterar de individuella bearbetningsstegen samtidigt som programmet matas in. Dessutom underlättar den Flexibla-Konturprogrammeringen FK när NC-anpassade ritningsunderlag saknas. Bearbetningen av arbetsstykket kan simuleras grafiskt både i programtest och under själva bearbetningen.

Driftart smarT.NC erbjuder TNC-nybörjare en enkel möjlighet att snabbt och utan något större utbildningsbehov kunna skapa strukturerade Klartext-dialogprogram. För smarT.NC finns en separat bruksanvisning tillgänglig.

Dessutom kan TNC-systemen programmeras enligt DIN/ISO eller i DNC-mode.

Program kan även matas in och testas samtidigt som ett annat program utför bearbetning av ett arbetsstycke (gäller inte för smarT.NC).

## Kompatibilitet

TNC:n kan hantera bearbetningsprogram som har skapats i HEIDENHAIN-kurvlinjestyrsystem från och med TNC 150 B. Om de gamla TNC-programmen skulle innehålla maskintillverkarcykler, kan eventuellt iTNC 530 anpassas med hjälp av PC-programvaran CycleDesign. Kontakta i förekommande fall din maskintillverkare eller HEIDENHAIN.


# 1.2 Bildskärm och knappsats

### Bildskärm

TNC:n levereras med färgflatbilskärmen BF 150 (TFT) (se bilden uppe till höger).

1 Övre raden

Vid påslagen TNC visar bildskärmen de valda driftarterna i den översta raden: Maskindriftarter till vänster och programmeringsdriftarter till höger. I det större fältet i den översta raden visas den driftart som bildskärmen är växlad till: Där visas dialogfrågor och meddelandetexter (undantag: När TNC:n bara visar grafik).

2 Softkeys

I underkanten presenterar TNC:n ytterligare funktioner i form av en softkeyrad. Dessa funktioner väljer man med de därunder placerade knapparna. För orientering indikerar smala linjer precis över softkeyraden antalet tillgängliga softkeyrader. Dessa ytterligare softkeyrader väljs med de svarta pilknapparna som är placerade längst ut i knappraden. Den aktiva softkeyraden markeras med en upplyst linje.

- 3 Knappar för softkeyval
- 4 Växla softkeyrad
- 5 Val av bildskärmsuppdelning
- 6 Knapp för bildväxling mellan maskin- och programmeringsdriftart
- 7 Knappar för softkeyval avsedda för maskintillverkar-softkeys
- 8 Växla softkeyrad för maskintillverkar-softkeys



# Välja bildskärmsuppdelning

Användaren väljer bildskärmens uppdelning: Så att TNC:n exempelvis i driftart Programinmatning/editering presenterar programmet i det vänstra fönstret, samtidigt som det högra fönstret t.ex. visar en programmeringsgrafik. Alternativt kan man välja att presentera programstrukturen i det högra fönstret eller enbart programmet i ett stort fönster. Vilka fönster som TNC:n kan visa är beroende av vilken driftart som har valts.

Välja bildskärmsuppdelning:

$\bigcirc$

Tryck på bildskärmsväxlingsknappen: Softkeyraden visar möjliga bildskärmsuppdelningar, se "Driftarter", sida 40



Välj bildskärmsuppdelning med softkey

### Knappsats

TNC:n levereras med knappsatsen TE 530. Bilden uppe till höger visar manöverelementen på knappsatsen TE 530:

1 Alfabetiskt tangentbord för textinmatning, filnamn och DIN/ISOprogrammering.

Två-processor-version: Ytterligare knappar för Windows-hantering

- 2 Filhantering
  - Kalkylator
  - MOD-funktion
  - HELP-funktion
- 3 Programmeringsdriftarter
- 4 Maskindriftarter
- 5 Öppning av programmeringsdialogen
- 6 Pilknappar och hoppinstruktion GOTO
- 7 Inmatning av siffror och axelval
- 8 Musplatta: Endast för hantering av tvåprocessor-versionen, av softkeys och av smarT.NC
- 9 smarT.NC-navigationsknappar

De enskilda knapparnas funktion har sammanfattats på den första omslagssidan.



Vissa maskintillverkare använder sig inte av

standardknappsatsen från HEIDENHAIN. Beakta i dessa fall maskinhandboken.

Externa knappar, såsom exempelvis NC-START eller NC-STOPP, beskrivs också i maskinhandboken.



# 1.3 Driftarter

# Manuell drift och El. Handratt

Inställning av maskinen utförs i Manuell drift. I denna driftart kan maskinaxlarna förflyttas manuellt eller stegvis, utgångspunkten kan ställas in och bearbetningsplanet kan vridas.

Driftarten El. Handratt stödjer manuell förflyttning av maskinaxlarna med hjälp av en elektronisk handratt HR.

**Softkeys för bildskärmsuppdelning** (välj enligt tidigare beskrivna metod)

Fönster	Softkey
Positioner	POSITION
Vänster: Positioner, höger: Statuspresentation	POSITION + STATUS

MANU	IELL	DRIFT		PROGRAM
AR	X Y Z * A * B * C S 1	+170.238 +37.163 +100.250 +0.000 +0.000 +0.000 +0.000 +0.000	Position status        RESTU      e8 +3000.000        X +1000.000      e8 +3000.000        X -505.000      eC -30000.000        eA -30000.000      eA -30000.000        eA -30000.000      eA -0000        eA -0000      eA -0000	н <u>р</u> 5 <u></u> 7 <u>4</u> "4
T 5		Z S 2500	0% S-IST 22:18	DIAGNOSIS
M		S F	AVKANNAR- FUNKTION UTGANGSP.	ROT VERKTYG TABELL

### Manuell positionering

l denna driftart kan enkla förflyttningar och funktioner programmeras, exempelvis för planfräsning eller förpositionering.

### Softkeys för bildskärmsuppdelning

Fönster	Softkey
Program	PROGRAM
Vänster: Program, höger: Statuspresentation	PROGRAM + STATUS

MANUELL POSITI	IONERING		PRO	IGRAM IATNING
		Position	status	_
%\$MDI 671 *	REST	v		м 🖸
N10 G00 G40 G90*	x	+0.000 *	900.0+	
N20 Z+100*	Y	+0.000 *	C +0.000	
NOA COA 010 B10 010 F0F00 D		+0.000		s 🔳
Nae 300 H+0 540 C+0 F2300 P	*A	+0.000		
N40 G200 BORRNING Q200=+2	; SAEKE >	+0.0000		
N50 G53 P01 5*		9000+ 6		
N60 T0 617*		+0.0000		1 A++A
		asic rotat. +0.	0000	1 1 1
N00000000 +++++07 074				
N99999999 X\$ND1 G71 *				
M99999999 X\$UDI 671 *				
M9999999 X#NDI 671 *				
0% S-IST 0	97:13			
0% S-IST 0	77:13 .IMIT 1			
0x 9-191 071 * 0x 9-191 0 127x 9(Nn) x + 237.859	77:13 IHIT 1 Y + 245	.000 Z	+299.600	
0x 5-151        0x 5-151        127x 51NB1        X      + 2 37.859        + 2      + 0.000	Y +245	.000 Z	+299.600	
0x S-IST 0        127x SIN1        X        +237.859        +0.000        +0.000	77:13 1HTT 1 Y + 2 4 5 + A + 0	.000 Z .000 #B	+299.600 +0.000	
8x 5-157 0        127x 51001        X      +237.859        +237.859        +2.37.859	У7:13 ТИПТ 1 Y +245 ₩A +0	.000 Z .000 #B	+299.600 +0.000	DIAGNOSIS
ex      s-ist        127x      siles        127x      siles        +237.859      +        +0.000      +        +0.000      +	7:13 INT 1 Y + 245 *A + 0	.000 Z .000 #B S 1	+299.600 +0.000	
Negagagaga Xahu U U I        ex.s-tst e        127x Silvai        X      + 2.37.859        +a      + 0.000        +C      + 0.000        RR      PR: 1	77:13 11117 1 Y + 2 4 5 + A + 0 5  2 5	.000 Z .000 #B 	+299.600 +0.000 0.000 	
ex s-tst e        127x Sikei        X      + 2 37. 85 Si        +a      + 0.000        +C      + 0.000        RR      PR:1        starus      starus	77:13 Y + 2 4 5 * A + 0 5 Z S FATUS STATUS	.000 Z .000 + B S 1 100 F 0 STATUS 5	+299.600 +0.000 0.000   H 5 / 9 ratus status	

### **Programinmatning/Editering**

I denna driftart skapar man sina bearbetningsprogram. De olika cyklerna och Q-parameter-funktionerna erbjuder ett stort stöd och funktionsomfång i samband med programmering. Om så önskas visar programmeringsgrafiken de enskilda programstegen.

### Softkeys för bildskärmsuppdelning

Fönster	Softkey
Program	PROGRAM
Vänster: Program, höger: Programstruktur	PROGRAM * SEKTIONER
Vänster: Program, höger: Programmeringsgrafik	PROGRAM + GRAFIK



### Programtest

I driftart Programtest simulerar TNC:n program och programdelar, detta för att finna exempelvis geometriska motsägelser, saknade eller felaktiga uppgifter i programmet samt rörelser utanför arbetsområdet. Simulationen stöds med olika grafiska presentationsformer.

Softkeys för bildskärmsuppdelning: se "Program blockföljd och Program enkelblock", sida 42.



# Program blockföljd och Program enkelblock

l Program blockföljd utför TNC:n ett bearbetningsprogram kontinuerligt till dess slut eller till ett manuellt eller programmerat avbrott. Efter ett avbrott kan man återuppta programexekveringen.

I Program enkelblock startar man varje block separat genom att trycka på den externa START-knappen.

### Softkeys för bildskärmsuppdelning

Fönster	Softkey
Program	PROGRAM
Vänster: Program, höger: Programstruktur	PROGRAM * SEKTIONER
Vänster: Program, höger: Status	PROGRAM * STATUS
Vänster: Program, höger: Grafik	PROGRAM + GRAFIK
Grafik	GRAFIK

### Softkeys för bildskärmsuppdelning vid palettabeller

Fönster	Softkey
Palettabell	PALETT
Vänster: Program, höger: Palettabell	PROGRAM + PALETT
Vänster: Palettabell, höger: Status	PALETT + STATUS
Vänster: Palettabell, höger: Grafik	PALETT + GRAFIK

PROGR	AM BLO	CKFÖLJ	D			PRO	SRAM ATNING
×3803_1 67 N10 630 64 N20 631 65 N40 75 617 N50 600 64 N60 X-30 M N70 Z-20* N80 601 64 N90 626 82	21 = 17 X+0 Y+0 Z- 30 X+100 Y+10 7 5500 10 G90 Z+50* 14 G90 Z+50* 14 X+5 Y+30 F 2*	40* 0 Z+0* 250*					5 J.
	0% S-	IST 07:13 Nml LINIT 1		30°H	+60°V		
X	+237.8	59 Y	+245	.000 2	+29	39.600	
<b>₩</b> a	+0.0	00 <b>+</b> A	+ 0	.000 +E	3 +	0.000	<u> </u>
++ C	+0.0	00					DIAGNOSIS
AR	PR: 1	T 5	ZS	100 F	۱ 0.01 °	30 M 5 / 9	
BÖRJAN		SIDA	SIDA	RESTORE POS. AT	VERKTYG BEHOVS- TEST		VERKTYG TABELL

### 1 Introduktion

# 1.4 Statuspresentation

### "Allmän" Statuspresentation

Den allmänna Statuspresenationen 1 ger dig information om maskinens aktuella tillstånd. Den visas automatiskt i driftarterna

Program enkelblock och Program blockföljd, under förutsättning att inte presentation av enbart "Grafik" har valts, och vid

Manuell positionering.

I driftarterna Manuell drift och El. Handratt visas statuspresentationen i ett större fönster.

### Information i statuspresentationen

Symbol	Betydelse
AR	Den aktuella positionens Är- eller Bör-koordinater
XYZ	Maskinaxlar; TNC:n presenterar hjälpaxlar med små bokstäver. Ordningsföljden och antalet visade axlar bestäms av Er maskintillverkare. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok
ES M	Presentationen av matning i tum motsvarar en tiondel av det verksamma värdet. Varvtal S, matning F och aktiv tilläggsfunktion M
*	Programkörning har startats
→	Axeln är låst
$\bigcirc$	Axeln kan förflyttas med handratten
	Axlarna förflyttas i ett tippat bearbetningsplan
	Axlarna förflyttas i ett grundvridet bearbetningsplan
PR	Den aktiva utgångspunktens nummer från Preset- tabellen. Om utgångspunkten har ställts in manuellt visar TNC:n texten <b>MAN</b> efter symbolen.



1.4 Statuspresentat<mark>ion</mark>

### Utökad statuspresentation

Den utökade statuspresentationen ger detaljerad information om programförloppet. Man kan kalla upp den i alla driftarter med undantag för Programinmatning/Editering.

### Kalla upp den utökade statuspresentationen



### Välja utökad statuspresentation



Nedan beskrivs de olika typer av utökad statuspresentation som man kan välja via softkeys:



Allmän programinformation

- 1 Det aktiva huvudprogrammets namn
- 2 Anropat program
- 3 Aktiv bearbetningscykel
- 4 Cirkelcentrum CC (Pol)
- 5 Bearbetningstid
- 6 Räknare för väntetid
- 7 Aktuell tid



1.4 Statuspresentation

1 Introduktion

STATUS POS. .4 Statuspresentation

- 1 Positionsvisning
- 2 Typ av positionsvisning, t.ex. Ärposition
- 3 Tippningsvinkel för bearbetningsplanet
- 4 Vinkel för grundvridning

RESI	rv		
×	+0.000	*8	+0.000
Y	+0.000	*C	+0.000
Z	+0.000		
a	+0.000		
KA .	+0.000		
	H +15.0000 B +0.0000 C +90.0000		
	Basic rotat.	+0.000	0



### Information om verktyg

- Presentation T: Verktygsnummer och -namn
  Presentation RT: Nummer och namn för ett systerverktyg
- 2 Verktygsaxel
- 3 Verktygslängd och -radie
- 4 Tilläggsmått (Deltavärde) från TOOL CALL (PGM) och verktygstabellen (TAB)
- 5 Livslängd, maximal livslängd (TIME 1) och maximal livslängd vid TOOL CALL (TIME 2)
- 6 Presentation av det aktiva verktyget och dess (nästa) systerverktyg

REST	V		
2X	+0.000	*8	+0.000
Ý	+0.000	*C 3	+0.000
Z	+0.000		
<b>*</b> a	+0.000		
<b>*A</b>	+0.000		
F	+15.0000		
	+0.0000		
(	+90.0000		
•	asic rotat.	+0.000	0

### STATUS KOORD. OMRAKN.

- 1 Den aktiva nollpunktstabellens namn
- 2 Aktivt nollpunktsnummer (#), kommentar från den aktiva raden för nollpunkten (**DOC**) aktiverad via cykel 7
- 3 Aktiv nollpunktsförskjutning (cykel 7); TNC:n visar en aktiv nollpunktsförskjutning i upp till 8 axlar
- 4 Speglade axlar (cykel 8)
- 5 Aktiv vridningsvinkel (cykel 10)
- 6 Aktiv skalfaktor / skalfaktorer (cykel 11 / 26); TNC:n visar en aktiv skalfaktor i upp till 6 axlar
- 7 Mittpunkt för skalfaktor
- Se "Cykler för koordinatomräkning" på sida 393.



45

### Programdelsupprepning/underprogram

- 1 Aktiv programdelsupprepning med blocknummer, label-nummer och antal programmerade upprepningar/upprepningar kvar att utföra
- 2 Aktiva underprogram-nummer med det blocknummer som underprogrammet anropades från och det label-nummer som anropades

Position status		
RESTV		
X +0	.000 *B	+0.000
Y +0	.000 *C	+0.000
Z +0	. 000	
*a +0	. 000	
*A +0	. 000	
A +15. B +0. C +90.	0000 0000	
Basic 1	cotat. +0.0	000



STATUS

CALL LBL

- 1 Verktygsnummer som mäts
- 2 Indikering, om verktygsradie eller -längd mäts
- 3 MIN- och MAX-värde vid mätning av individuella skär och resultat för mätning med roterande verktyg (DYN).
- Verktygsskärets nummer med tillhörande mätvärde. Stjärnan 4 efter mätvärdet indikerar att toleransen från verktygstabellen har överskridits.

2      +0.000      #B      +0.000        Y      +0.000      #C      +0.000        Z      +0.000      #C      +0.000        #a      +0.000      #A      +0.000
Z      +0.000      #B      +0.000        Y      +0.000      #C      +0.000        Z      +0.003      #C      +0.000        #a      +0.000      #A      +0.000
Y      +0.000      #C      +0.000        Z      +0.013
Z +0.0(3 *a +0.000 *A +0.000
*a +0.000 *A +0.000
*A +0.000
H      +15.0000        B      +0.0000        C      +90.0000
Basic rotat. +0.0000

### Aktiva tilläggsfunktioner M STATUS M-FUNKT.

- Lista med aktiva M-funktioner som har förutbestämd betydelse 1
- Lista med aktiva M-funktioner som har anpassats av din 2 maskintillverkare

	Posit	ion sta	tus
RES	īτν		
X	+0.000	*8	+0.000
Y	+0.000	*C	+0.000
Z	+0.000		
<b>*</b> a	+0.000		
*A	+0.000		
	A +15.0000 B +0.0000 C +90.0000		
	Basic rotat.	+0.000	0

# 1.5 Tillbehör: HEIDENHAIN 3Davkännarsystem och elektroniska handrattar

### 3D-avkännarsystem

Med de olika 3D-avkännarsystemen från HEIDENHAIN kan man:

- Rikta upp arbetsstycket automatiskt
- Snabbt och noggrant ställa in utgångspunkten
- Utföra mätning på arbetsstycket under programexekveringen
- Mäta och kontrollera verktyg

Alla avkännarfunktioner beskrivs i en separat bruksanvisning. Kontakta HEIDENHAIN om du behöver denna bruksanvisning. Id.-nr.: 329 203-xx.

### De brytande avkännarsystemen TS 220 och TS 640

Dessa avkännarsystem lämpar sig väl för automatisk uppriktning av arbetsstycket, inställning av utgångspunkten och för mätning på arbetsstycket. TS 220 överför triggersignalen via en kabel och är ett kostnadseffektivt alternativ då man önskar digitalisera ibland.

TS 640 (se bilden till höger) lämpar sig speciellt väl för maskiner med verktygsväxlare eftersom triggersignalen överförs via en infraröd sändare/mottagare utan kabel.

Funktionsprincip: I de brytande avkännarsystemen från HEIDENHAIN registrerar en förslitningsfri optisk sensor utböjningen av mätstiftet. Den erhållna signalen medför att den aktuella avkännarpositionens ärvärde lagras.



### Verktygsavkännarsystem TT 130 för verktygsmätning

TT 130 är ett brytande 3D-avkännarsystem för mätning och kontroll av verktyg. För detta ändamål erbjuder TNC:n tre cykler, med vilka verktygsradie och -längd med stillastående eller roterande spindel kan mätas. Det mycket robusta utförandet och den höga skyddsklassen gör TT 130 okänslig mot kylvätska och spånor. Triggersignalen skapas med en förslitningsfri optisk sensor, vilken kännetecknas av en hög tillförlitlighet.

### Elektroniska handrattar HR

De elektroniska handrattarna förenklar precisa manuella förflyttningar av axelsliderna. Förflyttningssträckan per handrattsvarv kan väljas inom ett brett område. Förutom inbyggnadshandrattarna HR 130 och HR 150 erbjuder HEIDENHAIN även de portabla handrattarna HR 410 (se bilden i mitten) och HR 420 (se bilden nere till höger). En detaljerade beskrivning av HR 420 finner du i kapitel 2 (se "Elektronisk handratt HR 420" på sidan 55)







48







# Manuell drift och inställning

i

# 2.1 Uppstart, avstängning

# Uppstart

\_ (Ÿ \_

Uppstartsproceduren och referenspunktssökningen är maskinavhängiga funktioner. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.

Slå på matningsspänningen till TNC och maskin. Därefter inleder TNC:n automatiskt med följande dialog:

### MINNESTEST

TNC:ns minne testas automatiskt





TNC-meddelande, strömmen har varit bruten – radera meddelandet

### ÖVERSÄTT PLC-PROGRAM

TNC:ns PLC-program översätts automatiskt

STYRSPÄNNING TILL RELÄ SAKNAS



Ι

Slå på styrspänningen. TNC:n testar Nödstoppslingans funktion

MANUELL DRIFT PASSERA REFERENSPUNKTER

> Passera referenspunkterna i föreslagen ordningsföljd: Tryck på den externa START-knappen för varje axel, eller





Om din maskin är utrustad med absoluta mätsystem, bortfaller referenssökningen. TNC:n är då redan omedelbart efter aktivering av styrspänningen funktionsklar.



TNC:n är nu funktionsklar och befinner sig i driftart Manuell drift.

Referenspunkterna behöver bara passeras då maskinaxlarna skall förflyttas. Om man bara skall editera eller testa program kan driftart Programinmatning/ Editering eller Programtest väljas direkt efter påslag av styrspänningen.

Referenspunkterna kan då passeras vid ett senare tillfälle. För att göra detta trycker man på softkey SÖK REF.PUNKT i driftart Manuell drift.

### Referenspunktssökning vid 3D-vridet koordinatsystem

Passering av referenspunkter kan utföras i 3D-vridet koordinatsystem via de externa riktningsknapparna. För att göra detta måste funktionen "3D-vridning av bearbetningsplanet " vara aktiv i Manuell drift, se

"Aktivering av manuell vridning", sida 74. Vid tryckning på de externa axelriktningsknapparna interpolerar TNC:n de däri ingående maskinaxlarna.

NC-START-knappen har ingen funktion. Om den används kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.



Kontrollera så att vinkelvärdet som angivits i menyn överensstämmer med vridningsaxelns verkliga vinkel.

### Avstängning



iTNC 530 med Windows 2000: Se "Avstängning av iTNC 530", sida 558.

För att undvika dataförlust vid avstängning måste man ta ner TNC:ns operativsystem på ett kontrollerat sätt:

Välj driftart Manuell



Välj funktionen för att stänga av, bekräfta med softkey JA igen

När TNC:n presenterar texten Nu kan du stänga av i ett överlagrat fönster, får man stänga av matningsspänningen till TNC:n



Godtycklig avstängning av TNC:n kan leda till dataförlust.

# 2.2 Förflyttning av maskina<mark>xla</mark>rna

52

# 2.2 Förflyttning av maskinaxlarna

# Hänvisning

Förflyttning med de externa riktningsknapparna är en maskinavhängig funktion. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok!

# Förflytta axel med de externa riktningsknapparna

<b>(</b> )	Välj driftart Manuell drift
×	Tryck på den externa riktningsknappen och håll den inne så länge axeln skall förflyttas, eller
X och I	Förflytta axel kontinuerligt: Håll den externa riktningsknappen intryckt och tryck samtidigt på den externa START-knappen.
0	Stoppa: Tryck på den externa STOPP-knappen

Med båda metoderna kan man förflytta flera axlar samtidigt. Man kan ändra matningen som axlarna förflyttar sig med via softkey F, se "Spindelvarvtal S, Matning F och Tilläggsfunktion M", sida 61.





# Stegvis positionering

Vid stegvis positionering förflyttar TNC:n en maskinaxel med ett av dig angivet stegmått.

0	Välj driftart Manuell eller El. Handratt
INKRE- MENT AV PA	Välj stegvis positionering: Softkey INKREMENT växlas till PÅ
STEGLÄNGD =	
8 ENT	Ange steglängden i mm, t.ex. 8 mm
X	Tryck på den externa riktningsknappen: kan utföras ett godtyckligt antal gånger



Det maximala värde som kan matas in för steglängden motsvarar 10 mm.



# Förflyttning med den elektroniska handratten HR 410

Den portabla handratten HR 410 är utrustad med två stycken säkerhetsbrytare. Säkerhetsbrytarna är placerade nedanför veven.

Man kan bara förflytta maskinaxlarna då man trycker in en av säkerhetsbrytarna (maskinavhängig funktion).

Handratten HR 410 är bestyckad med följande manöverfunktioner:

- 1 NÖDSTOPP-knapp
- 2 Handratt
- 3 Säkerhetsbrytare
- 4 Knappar för axelval
- 5 Knapp för överföring av Är-positionen
- 6 Knappar för att välja matningshastigheten (långsam, medel, snabb; matningshastigheterna bestäms av maskintillverkaren)
- 7 Riktning, i vilken TNC:n skall förflytta den valda axeln
- 8 Maskinfunktioner (bestäms av maskintillverkaren)

De röda lysdioderna indikerar vilken axel och vilken matningshastighet man har valt.

Förflyttning med handratten kan vid aktiv **M118** även utföras under programexekveringen.

### Förflyttning





# 2.2 Förflyttning av maskina<mark>xla</mark>rna

# Elektronisk handratt HR 420

I motsatts till HR 410 är den portabla handratten HR 420 försedd med en display, i vilken olika typer av information presenteras. Därutöver kan du via handratt-softkeys genomföra viktiga inställningsfunktioner, t.ex. inställning av utgångspunkt eller ange och exekvera Mfunktioner.

Så snart du har aktiverat handratten via handratt-aktiveringsknappen, är manövrering via manöverpanelen inte längre möjligt. TNC:n indikerar denna status i ett inväxlat fönster i bildskärmen.

Handratten HR 420 är bestyckad med följande manöverfunktioner:

- 1 NÖDSTOPP-knapp
- 2 Handratt-display för statuspresentation och för val av funktioner
- 3 Softkeys
- 4 Axelvalsknappar
- 5 Hadratt-aktiveringsknapp
- 6 Pilknappar för definition av hanrattsupplösning
- 7 Riktningsknappar, i vilken TNC:n skall förflytta den valda axeln
- 8 Spindelstart (maskinberoende funktion)
- 9 Spindelstopp (maskinberoende funktion)
- 10 Knapp "Generera NC-block"
- 11 NC-Start
- 12 NC-Stopp
- 13 Säkerhetsbrytare
- 14 Handratt
- 15 Spindelvarvtals-potentiometer. Verksam så snart handratten är aktiv. Spindelvarvtals-potentiometern på manöverpanelen blir då overksam
- 16 Matnings-potentiometer. Verksam så snart handratten är aktiv. Matnings-potentiometern på manöverpanelen blir då overksam

Förflyttning med handratten kan – vid aktiv **M118** – även utföras under programexekveringen.



Din maskintillverkare kan erbjuda ytterligare funktioner för HR 420. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok



### Display

2.2 Förflyttning av maskina<mark>xla</mark>rna

Handratts-display (se bilden uppe till höger) består av 4 rader. TNC:n visar där följande information:

- 1 **BÖR X+1.563**: Typ av positionsvärde och position för den valda axeln
- 2 \*: STIB (Steuerung in Betrieb Styrsystem i drift)
- 3 **S1000**: Aktuellt spindelvarvtal
- 4 **F500**: Aktuell matning, med vilken den valda axeln för tillfället förflyttar sig
- 5 E: Fel finns väntande
- 6 3D: Funktionen tilta bearbetningsplanet är aktiv
- 7 2D: Funktionen grundvridning är aktiv
- 8 **RES 5.0**: Aktiv handrattsupplösning. Sträcka i mm/varv (°/varv vid rotationsaxlar), som valda axeln förflyttar sig vid ett handrattsvarv
- 9 STEP ON resp. OFF: Stegvis positionering aktiv resp. inaktiv. Vid aktiv funktion visar TNC:n dessutom det aktiva förflyttningssteget
- 10 Softkeyrad: Val av olika funktioner, beskrivning i följande avsnitt

### Val av axeln som skall förflyttas

Huvudaxlarna X, Y och Z, samt två ytterligare, av maskintillverkaren definierade axlar, kan aktiveras direkt via axelvalsknapparna. Om din maskin förfogar över ytterligare axlar, gör du på följande sätt:

- Tryck på handratt-softkey F1 (AX): TNC:n alla aktiva axlar i handrattsdisplayen. Den för tillfället aktiva axeln blinkar
- Välj önskad axel med handratt-softkey F1 (->) eller F2 (<-) och bekräfta med handratt-softkey F3 (**0K**)

### Inställning av handrattsupplösning

Handrattsupplösningen bestämmer hur lång sträcka en axel skall förflytta sig per handrattsvarv. De definierbara upplösningarna är fast inställda och direkt valbara via handrattspilknapparna (endast när stegvis positionering inte är aktiv).

Inställbara upplösningar: 0.01/0.02/0.05/0.1/0.2/0.5/1/2/5/10/20 [mm/ varv resp. grad/varv]





### Förflytta axlar

	Välj driftart El. Handratt
8	Aktivera handratt: Tryck på handrattsknappen på HR 420. TNC:n kan nu endast manövreras via HR 420, ett inväxlat fönster med informationstext presenteras i TNC-bildskärmen
	Håll i förekommande fall säkerhetsbrytaren intryckt
X	Välj den axel som skall förflyttas på handratten. Välj tilläggsaxlar via softkeys
+ eller	Förflytta aktiv axel i + eller – riktningen
0	Deaktivera handratt: Tryck på handrattsknappen på HR 420. TNC:n kan nu åter manövreras från manöverpanelen

i

### Stegvis positionering

Vid stegvis positionering förflyttar TNC:n den momentant aktiva handrattsaxeln med ett av dig angivet stegmått:

- Tryck på handratt-softkey F2 (STEP)
- Aktivera stegvis positionering: Tryck på handratt-softkey 3 (ON)
- Välj önskat stegmått genom att trycka på knapparna F1 eller F2. Om du håller respektive knapp intryckt, ökar TNC:n räknesteget med faktor tio vid varje växling av tiopotens. Genom ytterligare tryckning på knappen Ctrl ökas räknesteget till 1. Minsta möjliga stegmått är 0.0001 mm, största möjliga stegmått är 10 mm
- Bekräfta valt stegmått med softkey 4 (**0K**)
- Förflytta den aktiva handrattsaxeln i önskad riktning med handrattsknapparna + resp. –

### Ange tilläggsfunktioner M

- ▶ Tryck på handratt-softkey F3 (MSF)
- ▶ Tryck på handratt-softkey F1 (M)
- Välj önskat M-funktionsnummer genom att trycka på knappen F1 eller F2
- Exekvera tilläggsfunktion M med knappen NC-start

### Ange spindelvarvtal S

- ▶ Tryck på handratt-softkey F3 (MSF)
- Tryck på handratt-softkey F2 (S)
- Välj önskat varvtal genom att trycka på knapparna F1 eller F2. Om du håller respektive knapp intryckt, ökar TNC:n räknesteget med faktor tio vid varje växling av tiopotens. Genom ytterligare tryckning på knappen Ctrl ökas räknesteget till 1000
- Aktivera nytt varvtal S med knappen NC-start

### Ange matning F

- Tryck på handratt-softkey F3 (MSF)
- ▶ Tryck på handratt-softkey F3 (S)
- Välj önskad matning genom att trycka på knapparna F1 eller F2. Om du håller respektive knapp intryckt, ökar TNC:n räknesteget med faktor tio vid varje växling av tiopotens. Genom ytterligare tryckning på knappen Ctrl ökas räknesteget till 1000
- Bekräfta ny matning F med handratt-softkey F3 (OK)

### Inställning av utgångspunkt

- ▶ Tryck på handratt-softkey F3 (MSF)
- Tryck på handratt-softkey F4 (PRS)
- > Välj i förekommande fall axeln som utgångspunkten skall ställas in i
- Nollställ axeln med handratt-softkey F3 (0K), eller ställ in önskat värde med handratt-softkeys F1 och F2 och bekräfta sedan med handratt-softkey F3 (0K). Genom ytterligare tryckning på knappen Ctrl ökas räknesteget till 10

### Växla driftart

Via handratt-softkey F4 (**0PM**) kan du växla driftart från handratten, så snart styrsystemets aktuella status tillåter en växling.

- ▶ Tryck på handratt-softkey F4 (**0PM**)
- Välj önskad driftart via handratt-softkeys
  - MAN: Manuell Drift
  - MDI: Manuell positionering
  - SGL: Program enkelblock
  - RUN: Program blockföljd

### Generering av komplett L-block

Definiera vilka axelvärden som skall överföras till ett NCblock via MOD-funktionen (se "Axelval för Lblocksgenerering" på sidan 513).

> Om inge axlar har selekterats, kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande **Inget axelval tillgängligt**

Välj driftart Manuell positionering

- Välj i förekommande fall ett NC-block med pilknapparna på TNCknappsatsen som det nya L-blocket skall infogas efter
- Aktivera handratt
- Tryck på handrattsknapp "Generera NC-block": TNC infogar ett komplett L-block som innehåller alla axelpositioner som har selekterats via MOD-funktionen

### Funktioner i Programkörningsdriftarterna

I programkörningsdriftarterna kan du utföra följande funktioner:

- NC-start (handrattsknapp NC-Start)
- NC-stopp (handrattsknapp NC-Stop)
- Om NC-stopp trycks in: Internt stopp (handratt-softkeys MOP och sedan STOP)
- Om NC-stopp trycks in: Förflytta manuella axlar (handratt-softkeys MOP och sedan MAN)
- Återkörning till konturen, efter att axlarna har förflyttats manuellt under ett programavbrott (handratt-softkeys MOP och sedan REPO). Manövreringen sker via handratt-softkeys, på samma sätt som via bildskärm-softkeys (se "Återkörning till konturen" på sidan 483)
- Aktivering/Deaktivering av funktionen tilta bearbetningsplanet (handratt-softkeys MOP och sedan 3D)



# 2.3 Spindelvarvtal S, Matning F och Tilläggsfunktion M

### Användningsområde

I driftarterna Manuell drift och El. Handratt anger man spindelvarvtal S, matning F och tilläggsfunktion M via softkeys. Tilläggsfunktionerna beskrivs i "7. Programmering: Tilläggsfunktioner".



Maskintillverkaren definierar vilka tilläggsfunktioner M som kan användas och deras betydelse.

### Ange värde

### Spindelvarvtal S, tilläggsfunktion M



I

Välj inmatning av spindelvarvtal: Softkey S

# SPINDELVARVTAL S= 1000 Ange spino

Ange spindelvarvtal och överför med den externa START-knappen

Man startar spindelrotationen med det angivna varvtalet S via en tilläggsfunktion M. Man anger en tilläggsfunktion M på samma sätt.

### Matning F

Inmatningen av en Matning F bekräftar man inte med den externa START-knappen utan istället med knappen ENT.

För matningen F gäller:

- Om man anger F=0 så verkar den lägsta matningen från MP1020
- F kvarstår även efter ett strömavbrott

# Ändra spindelvarvtal och matning

Med override-potentiometrarna för spindelvarvtal S och matning F kan det inställda värdet ändras från 0% till 150%.



Override-potentiometern för spindelvarvtal fungerar bara i maskiner med steglös spindeldrift.





# 2.4 Inställning av utgångspunkt (utan 3D-avkännarsystem)

### Hänvisning



Inställning av utgångspunkt med 3D-avkännarsystem: Se Bruksanvisning Avkännarcykler.

Vid inställning av utgångspunkten ändras TNC:ns positionsvärde så att det överensstämmer med en känd position på arbetsstycket.

# Förberedelse

- Rikta och spänn fast arbetsstycket
- Växla in ett nollverktyg med känd radie
- Försäkra dig om att TNC:n visar Är-positioner

1



### Inställning av utgångspunkt med axelknappar

呣

(m)

0

Υ



känd arbetsstyckesposition (t.ex. 0) eller till bleckets tjocklek d. I bearbetningsplanet: Ta hänsyn till verktygsradien

Inställning av utgångspunkten för de övriga axlarna utförs på samma sätt.

Om man använder ett förinställt verktyg i ansättningsaxeln skall positionen i ansättningsaxeln ändras till verktygets längd L alt. till summan Z=L+d.

Х

### Administration av utgångspunkter via Presettabellen

/st
-avkännars)
3D
(utan
unkt
utgångspi
av
lınställning
ন

E

Man skall ovillkorligen använda Preset-tabellen, om

- Maskinen är försedd med rotationsaxlar (rundbord eller vridbart spindelhuvud) och man arbetar med funktionen 3D-vridning av bearbetningsplan
- Maskinen är utrustad med ett system för växling av spindelhuvud
- Man tidigare har arbetat med nollpunktstabeller som har utgått från REF i äldre TNC-styrsystem
- Man vill bearbeta flera likadana arbetsstycken som ligger uppspända olika snett

Preset-tabellen får innehålla ett godtyckligt antal rader (utgångspunkter). För att optimera filstorleken och databehandlingshastigheten, bör man bara använda så många rader som krävs för sin nollpunkts-administration.

Av säkerhetsskäl kan man bara infoga nya rader i slutet på Preset-tabellen.

### Spara utgångspunkter i preset-tabellen

Preset-tabellen heter PRESET.PR och finns lagrad i katalogen TNC:\. PRESET.PR kan bara editeras i driftart **Manuel1** och **E1. Handratt**. I driftart Programinmatning/Editering kan man endast läsa tabellen, dock inte förändra den.

Kopiering av Preset-tabellen till en annan katalog (för datasäkring) är tillåtet. Rader, som har skrivskyddats av din maskintillverkare, är även i den kopierade tabellen skrivskyddade och kan alltså inte förändras av dig.

Förändra av princip inte den kopierade tabellens antal rader! Detta kan leda till problem om du åter vill aktivera tabellen.

För att aktivera en Preset-tabell som har kopierats till en annan katalog, behöver man kopiera den tillbaka till katalogen TNC:\

VRIDN	INGSVI	NKEL ?	?			INME	TNING
Fil: PRES	ET.PR					>>	н
NR DOG		ROT	×	Y	Z		
•		+20	+237.859	+421.776	· +675.217		s 🔳
2		+0	-	-	-	•	
3		+0	-125	-76,7833	+476.776	7	
4		+0	-88.434	-55	-99		T /*
5		+0	-86.489	-56.334	-88.1245		<u> </u>
6		+0	-	-	-		
			0% S-T	ST 22:	20		
		12	27% SEN	IMJ LIM	IT 1		
X	138.0	31 Y	+0	.663 Z	+ 7	3.353	
<del>*</del> a	+0.0	00 <b>+</b> A	+ 0	.000 <b>+</b> B	+	0.000	
+ C	+0.0	00					DIAGNOSI
				S 1	0.00	0	
ÄR	PR: 12	T 5	Z S 2	500 F	0	M 5 / 9	
BÖRJAN	SLUT	SIDA	SIDA	EDITERA	SPARA	AKTIVERA	
Ť	<b>*</b>	T	•	AV PÁ	PRESET	PRESET	SLU

Man har flera möjligheter att spara utgångspunkter/grundvridningar i preset-tabellen:

- Med hjälp av avkännarcykler i driftart Manuell resp. El. Handratt (se Bruksanvisning Avkännarcykler, Kapitel 2)
- Via avkännarcyklerna G400 till G402 och G410 till G419 i automatikdrift (se bruksanvisning Avkännarcykler, kapitel 3)
- Genom överföring av den aktuella utgångspunkten som man har ställt in manuellt via axelknapparna

Manuell inmatning av värden i Preset-tabellen är endast tillåten om maskinen inte är försedd med några tiltsystem (rotationsaxlar). Undantag från denna regel är uppgiften om grundvridningen i kolumnen **ROT**. Anledningen till detta är den att TNC:n tar hänsyn till tiltsystemets geometri (bord/spindelhuvud) vid lagring av värden i Presettabellen.

Grundvridning från Preset-tabellen vrider koordinatsystemet runt den Preset som befinner sig på samma rad som grundvridningen.

Vid inställning av utgångspunkten kontrollerar TNC:n om rotationsaxlarnas positioner överensstämmer med respektive värde i 3D ROT-menyn (beroende av maskinparameter 7500, Bit 5). Därav följer:

- Vid inaktiv funktion 3D-vridning av bearbetningsplanet måste rotationsaxlarnas positionsvärden = 0° (nollställ rotationsaxeln i förekommande fall).
- Vid aktiv funktion 3D-vridning av bearbetningsplanet måste rotationsaxlarnas positionsvärden och vinklarna som har angivits i 3D ROT-menyn överensstämma.

Din maskintillverkare kan spärra ett godtyckligt antal rader i Preset-tabellen för att kunna lägga in fasta utgångspunkter där (t.ex. ett rundbords centrumpunkt). Sådana rader markeras med annan färg i Preset-tabellen (standardmarkeringen är röd).

Raden 0 i Preset-tabellen är av princip skrivskyddad. I rad 0 lagrar TNC:n alltid den utgångspunkt som du senast ställde in manuellt.

### Förklaring till de värdena som finns sparade i preset-tabellen

- Enkel maskin med tre axlar utan rotationsaxlar TNC:n sparar avståndet från arbetsstyckets utgångspunkt till referenspunkten i preset-tabellen (med korrekt förtecken, se bilden uppe till höger)
- Maskiner med vridbara spindelhuvuden TNC:n sparar avståndet från arbetsstyckets utgångspunkt till referenspunkten i preset-tabellen (med korrekt förtecken, se bilden i mitten till höger)
- Maskiner med rundbord TNC:n sparar avståndet från arbetsstyckets utgångspunkt till rundbordets centrum i preset-tabellen (med korrekt förtecken, se bilden nere till höger)
- Maskin med rundbord och vridbart spindelhuvud TNC:n sparar avståndet från arbetsstyckets utgångspunkt till rundbordets centrum i preset-tabellen

Beakta att vid förskjutning av en delningsapparat på ditt maskinbord (realiserat genom förändring av kinematikbeskrivningen) behöver i förekommande fall även Presets förskjutas, som inte direkt hör ihop med delningsapparaten.







2.4 Inställning av utgångspunkt (utan 3D-avkännars<mark>yste</mark>m)

1

### Editera preset-tabell

Editeringsfunktioner vid presentationssätt tabell	Softkey
Gå till tabellens början	BORJAN
Gå till tabellens slut	
Gå till föregående sida i tabellen	SIDA
Gå till nästa sida i tabellen	SIDA
Frige/spärra editering av preset-tabell	EDITERA RV PA RV PA
Lagra den i driftart Manuell aktiva utgångspunkten i den aktuella raden i preset- tabellen	SPARA PRESET
Aktivera utgångspunkten i för tillfället valda raden i preset-tabellen	AKTIVERA PRESET
Infoga ett definierbart antal rader vid tabellens slut (andra softkeyraden)	LAGG TILL N RADER VID SLUT
Kopiera markerat fält (andra softkeyraden)	KOPIERA FALT
Infoga kopierat fält (andra softkeyraden)	INFOGA FRLT
Återställ den för tillfället valda raden: TNC:n skriver in – i alla kolumner (andra softkeyraden)	ATER- STÄLL RAD
Infoga enstaka rad vid tabellens slut (andra softkeyraden)	INFOGA RAD
Radera enstaka rad vid tabellens slut (andra softkeyraden)	RADERA

(

i

### Aktivera utgångspunkt från preset-tabellen i driftart Manuell



1

AKTIVERA PRESET	Aktivera utgångspunkt
UTFOR	Bekräfta aktivering av utgångspunkten. TNC:n ställer in positionsindikeringen samt – om så har definierats – grundvridningen
	Lämna preset-tabell

### Aktivera utgångspunkt från preset-tabellen i ett NC-program

För att aktivera utgångspunkter från preset-tabellen under programexekveringen, använder man cykel G247. I cykel G247 definierar man endast numret på den utgångspunkt som man vill aktivera (se "INSTÄLLNING UTGÅNGSPUNKT (cykel G247)" på sidan 398).



i

# 2.5 Tippning av bearbetningsplanet (softwareoption 1)

### Användning, arbetssätt

P

Funktionerna för 3D-vridning av bearbetningsplanet måste anpassas i maskinen och TNC:n av maskintillverkaren. För det specifika spindelhuvudet (tippningsbordet) bestämmer maskintillverkaren om TNC:n skall tolka vinklarna som programmeras i cykeln som rotationsaxlarnas koordinater eller som vinkelkomponenter för ett snett plan. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.

TNC:n understöder 3D-vridning av bearbetningsplanet i verktygsmaskiner med vridbara spindelhuvuden och tippningsbord. Typiska användningsområden är t.ex sned borrning eller konturer placerade på sneda ytor. Bearbetningsplanet vrids alltid runt den aktiva nollpunkten. Bearbetningen programmeras på vanligt sätt i ett huvudbearbetningsplan (t.ex. X/Y-planet). Däremot kommer bearbetningen att utföras i ett plan som är tippat i förhållande till det normala huvudbearbetningsplanet.

Det finns tre funktioner tillgängliga för tiltning av bearbetningsplanet:

- Manuell vridning med softkey 3D ROT i driftarterna Manuell drift och El. Handratt, se "Aktivering av manuell vridning", sida 74
- Styrd tiltning, cykel G80 BEARBETNINGSPLAN i bearbetningsprogrammet (se "BEARBETNINGSPLAN (cykel G80, software-option 1)" på sidan 403)

TNC-funktionen för "3D-vridning av bearbetningsplanet" är av typen koordinattransformerande. Därvid förblir bearbetningsplanet alltid vinkelrätt mot den faktiska verktygsaxelns riktning.

Vid vridning av bearbetningsplanet skiljer TNC:n mellan två maskintyper:

### Maskiner med tippbara rundbord

- Tippningsbordet måste först positioneras så att arbetsstycket hamnar i önskat bearbetningsläge. Detta kan utföras med t.ex. ett G0-block.
- Den transformerade verktygsaxelns läge ändrar sig inte i förhållande till det maskinfasta koordinatsystemet. När rundbordet vrids – m.a.o även arbetsstycket – t.ex. till 90°, vrids inte koordinatsystemet med. När man trycker på axelriktningsknappen Z+, i driftart Manuell drift, kommer verktyget också att förflytta sig i Z+ riktningen.
- Vid beräkningen av det transformerade koordinatsystemet tar TNC:n bara hänsyn till mekaniskt betingade förskjutningar av rundbordet – så kallade "transformerings" komponenter.



### Maskiner med vridbara spindelhuvuden

- Spindelhuvudet måste först positioneras så att verktyget hamnar i önskat bearbetningsläge. Detta kan utföras med t.ex. ett G0block.
- Den transformerade verktygsaxelns läge ändrar sig i förhållande till det maskinfasta koordinatsystemet: Om din maskins spindelhuvud vrids – m.a.o även verktyget – t.ex. i B-axeln till +90°, vrids koordinatsystemet med. När man trycker på axelriktningsknappen Z+, i driftart Manuell drift, förflyttar sig verktyget i det maskinfasta koordinatsystemets X+ riktning.
- Vid beräkning av det transformerade koordinatsystemet tar TNC:n hänsyn till mekaniskt betingade förskjutningar i spindelhuvudet ("transformerings" komponenter) samt förskjutningar som uppstår genom vridningen av verktyget (3D verktygslängdkompensering).

### Referenspunktssökning vid vridna axlar

Vid 3D-vridet bearbetningsplan kan referenspunkten sökas med de externa riktningsknapparna. TNC:n interpolerar därvid de tillhörande axlarna. Kontrollera att funktionen "3D-vridning av bearbetningsplanet" är aktiverad i driftart Manuell drift samt att vridningsaxelns är-vinkel har angivits i menyfältet.

### Inställning av utgångspunkt i vridet system

Efter att ha positionerat vridningsaxlarna till sina positioner kan utgångspunkten ställas in på samma sätt som vid ett icke vridet koordinatsystem. TNC:ns beteende vid inställning av utgångspunkten beror då på maskinparameter 7500:

### MP 7500, Bit 5=0

TNC:n kontrollerar vid aktivt tiltat bearbetningsplan, om rotationsaxlarnas aktuella koordinater vid inställning av utgångspunkten i axlarna X, Y och Z, överensstämmer med den av dig definierade vridningsvinkeln (3D-ROT-menyn). Om funktionen tiltning av bearbetningsplanet är inaktiv, kontrollerar TNC:n om rotationsaxlarna befinner sig i 0° (är-positioner). Om positionerna inte överensstämmer kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.

### MP 7500, Bit 5=1

TNC:n kontrollerar inte om rotationsaxlarnas aktuella koordinater (ärpositioner) överensstämmer med de av dig definierade tiltvinklarna.



2.5 Tippning av bearbetningsplanet (software-op<mark>tio</mark>n

-

Ställ i princip alltid in utgångspunkten i alla tre huvudaxlarna.

Om din maskins rotationsaxlar inte är reglerade måste du skriva in rotationsaxlarnas är-positioner i menyn för manuell tiltning (3D-rot): Om rotationsaxelns(axlarnas) ärposition inte överensstämmer med det inskrivna värdet kommer TNC:n att beräkna en felaktig utgångspukt.

# Inställning av utgångspunkt i maskiner med rundbord

Om du riktar upp arbetsstycket genom en rundbordsvridning, t.ex. med avkännarcykel G403, måste du nollställa rundbordsaxeln efter uppriktningen före inställningen av utgångspunkten i linjäraxlarna X, Y och Z. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande. Cykel G403 ger möjlighet att göra detta direkt, genom att man sätter en inmatningsparameter (se bruksanvisning Avkännarcykler, "Kompensera grundvridning via en rotationsaxel").

### Inställning av utgångspunkten vid maskiner med system för att växla spindelhuvuden

Om din maskin är utrustad med ett system för att växla spindelhuvuden, bör du principiellt försöka att alltid administrera dina utgångspunkter via preset-tabellen. Utgångspunkter, som finns sparade i preset-tabellen, inkluderar avräkningen för den aktiva maskin-kinematiken (spindelhuvudets geometri). När du växlar in ett nytt spindelhuvud tar TNC:n hänsyn till den nya, förändrade dimensionen för spindelhuvudet, så att den aktiva utgångspunkten bibehålls.
# Positionsindikering i vridet system

Positionerna som visas i statusfältet (**BÖR** och **ÄR**) hänför sig till det vridna koordinatsystemet.

# Begränsningar vid 3D-vridning av bearbetningsplanet

- Avkännarfunktionen grundvridning står inte till förfogande om du har aktiverat funktionen tiltning av bearbetningsplanet i driftart manuell
- PLC-positioneringar (skapas av maskintillverkaren) är inte tillåtna

# Aktivering av manuell vridning



Välj manuell vridning: Softkey 3D ROT. Menypunkten kan nu väljas med pil-knapparna

Ange vridningsvinkel

Sätt önskad driftart i menypunkten Vrid bearbetningsplan till Aktiv: Välj menypunkten, växla med knappen ENT



Avsluta inmatning: Knappen END

För att deaktivera funktionen sätter man önskad driftart i menyn Vridning bearbetningsplan till Inaktiv.

När funktionen Vridning bearbetningsplan har valts Aktiv och TNC:n förflyttar maskinaxlarna enligt de vridna axlarna visas symbolen 🔯 i statuspresentationen.

Om funktionen Vridning bearbetningsplan väljs Aktiv för driftart Programkörning, kommer den i menyn angivna vridningsvinkeln att gälla från och med det första blocket i bearbetningsprogrammet som utförs. Om cykel 19 **BEARBETNINGSPLAN** används i bearbetningsprogrammet kommer vinkelvärdet som har definierats i

cykeln att bli verksamt (från och med cykeldefinitionen). Vinkelvärdet som har angivits i menyn kommer då att skrivas över.









# Manuell positionering

# 3.1 Programmera och utföra enkla bearbetningar

Driftart Manuell positionering lämpar sig för enkla bearbetningar och förpositionering av verktyget. Här kan korta program i HEIDENHAIN-Klartext-format eller enligt DIN/ISO anges och utföras direkt. Även TNC:ns cykler kan anropas. Programmet lagras i filen \$MDI. Vid Manuell positionering kan den utökade statuspresentationen aktiveras.

# Använda manuell positionering



Välj driftart Manuell positionering. Programmera filen \$MDI på önskat sätt



Starta programkörning: Extern START-knapp

# Begränsningar

Programmeringsgrafiken och programkörningsgrafiken står inte till förfogande. Filen \$MDI får inte innehålla några programanrop (%).

#### Exempel 1

Ett arbetsstycke skall förses med ett 20 mm djupt hål. Efter uppspänning av arbetsstycket, uppriktningen och inställningen av utgångspunkten kan borrningen programmeras och utföras med ett fåtal programrader.



Först förpositioneras verktyget över arbetsstycket, därefter till ett säkerhetsavstånd 5 mm över hålet. Dessa positioneringar utförs med L-block (rätlinje). Därefter utförs borrningen med cykel 1 **DJUPBORRNING**.

%\$MDI G71			
N10 G99 T1 L+0 R+5	Definiera verktyg: Nollverktyg, radie 5		
N20 T1 G17 S2000	Anropa verktyg: Verktygsaxel Z,		
	Spindelvarvtal 2000 varv/min		
N30 G00 G40 G90 Z+200	Frikör verktyget (snabbtransport)		
N40 X+50 Y+50 M3	Positionera verktyget med snabbtransport över hålet,		
	Spindel till		
N50 G01 Z+2 F2000	Positionera verktyget 2 mm över hålet		
N60 G200 BORRNING	Definiera cykel G200 Borrning		
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	Verktygets säkerhetsavstånd över hålet		
Q201=-20 ;DJUP	Hålets djup (förtecken=arbetsriktning)		
Q206=250 ;MATNING DJUP	Borrmatning		
Q2O2=10 ;SKAERDJUP	Djup för varje ansättning innan återgång		
Q210=0 ;VAENTETID UPPE	Väntetid uppe vid urspåning i sekunder		
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	Koordinat för arbetsstyckets yta		
Q2O4=50 ;2. SAEKERHETSAVST.	Position efter cykel, i förhållande till Q203		
Q211=0.5 ;VAENTETID NERE	Väntetid vid hålets botten i sekunder		
N70 G79	Anropa cykel G200 Borrning		
N80 G00 G40 Z+200 M2	Frikörning av verktyget		
N9999999 %\$MDI G71	Programslut		

Rätlinjefunktion **G00** (se "Rätlinje med snabbtransport G00 Rätlinje med matning G01 F..." på sidan 183), cykel **G200** BORRNING (se "BORRNING (cykel G200)" på sidan 250).

ſ

# Exempel 2: Justera för snett placerat arbetsstycke i maskin med rundbord

Utför funktionen grundvridning med 3D-avkännarsystem. Se bruksanvisning Avkännarcykler, "Avkännarcykler i driftart Manuell drift och El. Handratt", avsnitt "Kompensera för snett placerat arbetsstycke".

Notera Vridningsvinkel och upphäv Grundvridningen

		Välj driftart: Manuell positionering
La	IV	Välj rundbordsaxel, ange den noterade vridningsvinkeln och matning t.ex. GO1 G40 G90 C+2.561 F50
		Avsluta inmatningen
I		Tryck på den externa START-knappen: Snedställningen justeras genom vridning av rundbordet

# Säkra eller radera program från \$MDI

Filen \$MDI används vanligen för korta program som inte behöver sparas. Skall ett program trots det sparas gör man på följande sätt:

$\Rightarrow$	Välj driftart: Programinmatning/Editering
PGM MGT	Kalla upp filhantering: Knapp PGM MGT (Program Management)
	Markera filen \$MDI
KOPIERA ABC + XYZ	Välj "Kopiera fil": Softkey KOPIERA
MÅLFIL=	
BORRNING	Ange ett namn, under vilket det aktuella innehållet i filen \$MDI skall sparas
UTFÖR	Utför kopieringen
SLUT	Lämna filhantering: Softkey SLUT

För att radera innehållet i filen \$MDI gör man på följande sätt: Istället för att kopiera raderar man innehållet med softkey RADERA. Vid nästa växling till driftart Manuell positionering visar TNC:n en tom fil \$MDI.



När man vill radera \$MDI, så

- får inte driftart Manuell positionering vara vald (inte heller i bakgrunden)
- får man inte ha valt filen \$MDI i driftart Programinmatning/editering

Ytterligare information: se "Kopiera enstaka fil", sida 94.







Programmering: Grunder, Filhantering, Programmeringshjälp, Paletthantering

# 4.1 Grunder

# Positionsmätsystem och referensmärken

På maskinaxlarna finns positionsmätsystem placerade, vilka registrerar maskinbordets alt. verktygets position. På linjäraxlar är oftast längdmätsystem applicerade, på rundbord och tippningsaxlar används vinkelmätsystem.

Då en maskinaxel förflyttas genererar det därtill hörande positionsmätsystemet en elektrisk signal. Från denna signal kan TNC:n beräkna maskinaxelns exakta År-position.

Vid ett strömavbrott förloras sambandet mellan maskinslidernas position och den beräknade Är-positionen. För att återskapa detta samband är inkrementella positionsmätsystem försedda med referensmärken. Vid förflyttning över ett referensmärke erhåller TNC:n en signal som används som en maskinfast utgångspunkt. På detta sätt kan TNC:n återskapa förhållandet mellan Är-positionen och maskinens aktuella position. Vid längdmätsystem med avståndskodade referensmärken behöver maskinaxeln bara förflyttas maximalt 20 mm, vid vinkelmätsystem maximalt 20°.

Vid absoluta mätsystem överförs ett absolut positionsvärde till styrsystemet direkt efter uppstart. Därigenom återställs förhållandet mellan är-position och maskinslidens position direkt efter uppstart utan att maskinaxeln behöver förflyttas.

# Positionssystem

Med ett referenssystem kan man fastlägga positioner placerade i ett plan eller i rymden. Uppgifterna för en position utgår alltid från en fast definierad punkt och beskrivs från denna i form av koordinater.

I ett rätvinkligt koordinatsystem (kartesiskt system) är tre riktningar definierade som axlarna X, Y och Z. Axlarna är alltid vinkelräta mot varandra och skär varandra i en enda punkt, nollpunkten. En koordinat anger avståndet till nollpunkten i en av dessa riktningar. På detta sätt kan en position i planet beskrivas med hjälp av två koordinater och i rymden med tre koordinater.

Koordinater som utgår ifrån nollpunkten kallas för absoluta koordinater. Relativa koordinater utgår ifrån en annan godtycklig position (utgångspunkt) i koordinatsystemet. Relativa koordinatvärden kallas även för inkrementella koordinatvärden.







# Koordinatsystem i fräsmaskiner

Vid bearbetning av ett arbetsstycke i en fräsmaskin utgår man oftast från det rätvinkliga koordinatsystemet. Bilden till höger visar hur koordinatsystemet är tillordnat maskinaxlarna. Trefinger-regeln för höger hand är bra som minnesstöd: Om man håller långfingret i verktygsaxeln (pekande mot verktyget och från arbetsstycket) så motsvarar detta positiv riktning i Z-axeln, tummen motsvarar positiv riktning i X-axeln och pekfingret positiv riktning i Y-axeln.

iTNC 530 kan styra upp till 9 axlar. Förutom huvudaxlarna X, Y och Z finns även parallellt löpande tilläggsaxlar U, V och W. Rotationsaxlar betecknas A, B och C. Bilden nere till höger visar hur tilläggsaxlarna respektive rotationsaxlarna tilldelas huvudaxlarna.





# Polära koordinater

Om ritningsunderlaget är måttsatt med rätvinkliga koordinater skapar man även bearbetningsprogrammet med rätvinkliga koordinater. Vid arbetsstycken med cirkelbågar eller vid vinkeluppgifter är det ofta enklare att definiera positionerna med hjälp av polära koordinater.

I motsats till de rätvinkliga koordinaterna X, Y och Z beskriver polära koordinater endast positioner i ett plan. Polära koordinater har sin nollpunkt i Pol CC (CC = circle centre; eng. cirkelcentrum). En position i ett plan bestäms då entydigt genom:

- Polär koordinatradie: avståndet från Pol CC till positionen
- Polär koordinatvinkel: Vinkel mellan vinkelreferensaxeln och linjen som förbinder Pol CC med positionen

Se bilden uppe till höger

#### Bestämmande av Pol och vinkelreferensaxel

Pol bestämmes med två koordinater i rätvinkligt koordinatsystem i ett av de tre möjliga planen. Dessa båda koordinater bestämmer samtidigt vinkelreferensaxeln för den polära koordinatvinkeln PA.

Pol-koordinater (plan)	Vinkelreferensaxel
X/Y	+X
Y/Z	+Y
Z/X	+Z





# 4.1 Grunder

# Absoluta och inkrementala arbetsstyckespositioner

#### Absoluta arbetsstyckespositioner

När en positions koordinat utgår från koordinatnollpunkten (ursprung) kallas dessa för absoluta koordinater. Varje koordinat på arbetsstycket är genom sina absoluta koordinater entydigt bestämda.

Exempel 1: Borrningar med absoluta koordinater

Hål 1	Hål <mark>2</mark>	Hål <mark>3</mark>
X = 10 mm	X = 30 mm	X = 50 mm
Y = 10 mm	Y = 20 mm	Y = 30 mm

#### Inkrementala arbetsstyckespositioner

Relativa koordinater utgår från den sist programmerade verktygspositionen. Denna verktygsposition fungerar som en relativ (tänkt) nollpunkt. Vid programframställningen motsvarar inkrementala koordinater följaktligen måttet mellan den sista och den därpå följande bör-positionen. Verktyget kommer att förflytta sig med detta mått. Därför kallas relativa koordinatangivelser även för kedjemått.

Ett inkrementalt mått kännetecknas av funktionen **G91** före axelbeteckningen.

Exempel 2: Borrningar med inkrementala koordinater

Absoluta koordinater för hål 4

X = 10 mm Y = 10 mm

Hål 5, i förhållande till 4 G91 X = 20 mm G91 Y = 10 mm Hål 6, i förhållande till 5 691 X = 20 mm 691 Y = 10 mm

#### Absoluta och inkrementala polära koordinater

Absoluta koordinater hänför sig alltid till Pol och vinkelreferensaxeln.

Inkrementala koordinater utgår alltid från den sist programmerade verktygspositionen.







# Inställning av utgångspunkt

Arbetsstyckets ritning specificerar ett särskilt konturelement som en absolut utgångspunkt (nollpunkt), ofta ett hörn på arbetsstycket. Vid inställning av utgångspunkten riktas först arbetsstycket upp i förhållande till maskinaxlarna, därefter förflyttas verktyget till en för alla axlar bekant position i förhållande till arbetsstycket. Vid denna position sätts TNC:ns positionsvärde till noll eller ett annat lämpligt värde. Därigenom relateras koordinatsystemet, som gäller för TNCpresentationen liksom även bearbetningsprogrammet, till arbetsstycket.

Om det förekommer relativa utgångspunkter i arbetsstyckets ritning så använder man förslagsvis cyklerna för koordinatomräkningar (se "Cykler för koordinatomräkning" på sidan 393).

Om man har ett ritningsunderlag som inte är anpassat för NCprogrammering så bör man placera utgångspunkten vid en position eller ett hörn som det är lätt att beräkna måtten till övriga arbetsstyckespositioner ifrån.

Ett 3D-avkännarsystem från HEIDENHAIN underlättar mycket då man skall ställa in utgångspunkten. Se Bruksanvisning Avkännarcykler "Inställning av utgångspunkt med 3D-avkännarsystem".

#### Exempel

Skissen till höger visar hål (1 till 4). vars måttsättning utgår från en absolut utgångspunkt med koordinaterna X=0 Y=0. Hålen (5 till 7) refererar till en relativ utgångspunkt som har de absoluta koordinaterna X=450 Y=750. Med cykel **NOLLPUNKTSFÖRSKJUTNING** kan man för tillfället förskjuta nollpunkten till positionen X=450, Y=750, för att kunna programmera hålen (5 till 7) utan ytterligare beräkningar.





4.1 Grunder

# 4.2 Filhantering: Grunder

### Filer

Filer i TNC:n	Тур
<b>Program</b> i HEIDENHAIN-format i DIN/ISO-format	.H .l
<b>smarT.NC-filer</b> Strukturerat Unit-program Konturbeskrivning Punkttabeller för bearbetningspositioner	.HU .HC .PNT
<b>Tabeller för</b> Verktyg Verktygsväxlare Paletter Nollpunkter Presets Skärdata Skärmaterial, arbetsstyckesmaterial Beroende data (t.ex. struktureringspunkter)	.T .TCH .P .D .PR .CDT .TAB .DEP
Text som ASCII-filer	.А

När ett bearbetningsprogram skall matas in i TNC:n börjar man med att ange programmets namn. TNC:n lagrar programmet på hårddisken som en fil med samma namn. TNC:n lagrar även texter och tabeller som filer.

För att man snabbt skall kunna hitta och hantera sina filer är TNC:n utrustad med ett speciellt fönster för filhantering. Här kan de olika filerna kallas upp, kopieras, raderas och döpas om.

Med TNC:n kan du hantera ett nästan obegränsat antal filer, det handlar om åtminstone **36 MByte**.

#### **Filers namn**

Bredvid programmen, tabellerna och texterna infogar TNC:n en filtypsindikering vilken är skild från filnamnet med en punkt. Denna utökning indikerar vilken filtyp det är.

PROG20	.l	
Filnamn	Filtyp	



# Datasäkerhet

HEIDENHAIN förordar att användaren regelbundet sparar säkerhetskopior av i TNC:n nyskapade program och filer på en PC.

För detta ändamål tillhandahåller HEIDENHAIN ett BACKUP-program (TNCBACK.EXE) utan kostnad. Kontakta i förekommande fall Er maskintillverkare.

Dessutom behöver man en diskett med säkerhetskopior på alla maskinspecifika data (PLC-program, maskinparametrar mm). Kontakta även här Er maskintillverkare.



Om alla filerna som finns på hårddisken (> 2 GByte) skall säkerhetskopieras, kan detta ta flera timmar i anspråk. Sådana säkerhetskopieringar utföres förslagsvis under natten eller så använder man funktionen UTFÖR PARALLELLT (kopiera i bakgrunden).



För hårddiskar kan man räkna med att det, beroende på driftvillkoren (t.ex. vibrationer), efter 3 till 5 år sker en ökning av antalet fel. HEIDENHAIN rekommenderar därför att man låter någon kontrollera hårddisken efter 3 till 5 år.

1

# 4.3 Arbeta med filhanteringen

# Kataloger

Eftersom att man kan lagra många program respektive filer på hårddisken, lägger man dessa filer i kataloger (mappar). På detta sätt får man en god överblick över sina filer. I dessa kataloger kan ytterligare kataloger läggas in, så kallade underkataloger. Med knappen -/+ eller ENT kan man välja att visa eller inte visa underkataloger.



TNC:n kan hantera maximalt 6 katalognivåer!

Om man lagrar fler än 512 filer i en och samma katalog kommer TNC:n inte att sortera dessa filer i alfabetisk ordning!

#### Katalogers namn

En katalogs namn får vara maximalt 16 tecken långt och är inte försedda med någon extension. Om man anger fler än 16 tecken som katalognamn kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.

# Sökväg

En sökväg anger en logisk enhet och samtliga kataloger resp. underkataloger i vilken en fil finns lagrad. De olika uppgifterna skiljs från varandra med ett " $\$ ".

#### Exempel

På hårddisken **TNC:** har katalogen AUFTR1 lagts in. Därefter har även en underkatalog NCPROG lagts in i katalogen **AUFTR1**. Till denna underkatalog har man kopierat bearbetningsprogrammet PROG1.H. Bearbetningsprogrammet har då sökvägen:

#### TNC:\AUFTR1\NCPROG\PROG1.H

Bilden till höger visar ett exempel på en katalogpresentation med olika kataloger i TNC:n.





# Översikt: Funktioner i filhanteringen

Funktion	Softkey
Kopiera enstaka filer (och konvertera)	KOPIERA RBC + XVZ
Välj målkatalog	E.
Visa en viss filtyp	ULJU Ф Түр
Visa de 10 sist valda filerna	
Radera fil eller katalog	RADERA
Markera fil	MARKERA
Döp om fil	
Skydda fil mot radering och förändring	SKYDDA
Upphäv filskydd	OSKYDDAT
Hantera nätverksenheter	NÄT
Kopiera katalog	кор.ката.
Visa en enhets kataloger	
Radera en katalog med alla underkataloger	RADERA

## Kalla upp filhantering

PGM MGT Tryck på knappen PGM MGT: TNC:n visar fönstret för filhantering (Bilden uppe till höger visar grundinställningen). Om TNC:n visar en annan bildskärmsuppdelning trycker man på softkey FÖNSTER)

Det vänstra, smala fönstret 1 visar tillgängliga enheter och kataloger. Enheterna markerar utrustningar med vilka data kan lagras eller överföras. En enhet är TNC:ns hårddisk, andra enheter är datasnitten (RS232, RS422, Ethernet), till dessa kan exempelvis en persondator anslutas. En katalog kännetecknas alltid av en katalogsymbol (vänster) och ett katalognamn (höger). Underkataloger är något förskjutna mot höger. Om en liten ruta med +-symbol befinner sig framför mappsymbolen, finns det ytterligare underkataloger, vilka kan visas med hjälp av knappen -/+ eller ENT.

I det breda fönstret till höger visas alla filer 2 som finns lagrade i den valda katalogen. Bredvid varje fil visas mer information, denna information beskrivs i nedanstående tabell.

Presentation	Betydelse
FILNAMN	Namn med maximalt 16 tecken och filtyp
ВҮТЕ	Filstorlek i Byte
STATUS	Filens egenskaper:
E	Programmet är valt i driftart Programinmatning/Editering
S	Programmet är valt i driftart Programtest
Μ	Programmet är valt i någon av Programkörningsdriftarterna
Ρ	Filen är skyddad mot radering och förändring (Protected)
DATUM	Datum, vid vilket filen förändrades sista gången
TID	Klockslag, vid vilket filen förändrades sista gången

MANUELL DRIFT	PROU FILI	GRAM Namn	INMATNI = <mark>1</mark> 7000.	N G H				1
•         •	1	TNC:\DUM 3516 BSP NEU FRAES_2 NEU NULLTAB 1	PPGH\*.* .A .A .Bak .CDT .CDT .D .H	967 349 331 11062 4768 856 686 1694	ETATUSE 12- 05- 05- 05- 05- M 05- + 12- S E + 10-	NU: 10-2004 10-2004 10-2004 10-2004 10-2004 10-2004 10-2004	110 22:29:21 12:26:31 12:26:32 12:26:32 12:26:32 12:26:33 14:03:55 06:17:25	
BIN TON	2	17002 17011 1E	.н .н .н	5650 306 472	05- + 05- + 05-	10-2004 10-2004 10-2004	12:28:34 12:26:34 12:26:35	
	ET	50 FIL()	ER) 31091773	KBYTE LE	DIGT	_		
SIDA	SIDA	VALJ	KOPIERA ABC + XYZ		För		SISTA FILERNA	SLUT



# Välja enhet, katalog och fil

 Kalla upp filhantering

 Använd pilknapparna eller softkeys för att förflytta markören till önskat ställe på bildskärmen:

 Förflytta markören från höger till vänster fönster och tvärtom

 Förflytta markören upp och ner i ett fönster

 Förflytta markören sida för sida upp och ner i ett fönster

 Förflytta markören sida för sida upp och ner i ett fönster

#### Steg 1: Välj enhet

Markera önskad enhet i det vänstra fönstret:

VBLJ	Välj enhet: Tryck på softkey VÄLJ eller knappen ENT
eller	
ENT	

Steg 2: Välj katalog

Markera en katalog i det vänstra fönstret: Det högra fönstret visar automatiskt alla filer från katalogen som är markerad (presenteras med ljusare färg)



#### Steg 3: Välja fil

	Tryck på softkey VÄLJ TYP
UISA .H	Tryck på softkey för den önskade filtypen, eller
	visa alla filer: Tryck på softkey VISA ALLA, eller
4*.H ent	Använd wildcards, t.ex. visa alla filer, av filtyp .H, som börjar med 4
Markera önskad	d fil i det högra fönstret:
	Dan valda filan aktivaraa i dan driftart aana man



Den valda filen aktiveras i den driftart som man befinner sig i då man kallar upp filhanteringen: Tryck på softkey VÄLJ eller knappen ENT

## Skapa en ny katalog (endast möjligt på enhet TNC:\)

Markera önskad katalog i det vänstra fönstret, i vilken en underkatalog skall skapas



# Kopiera enstaka fil

Förflytta markören till filen som skall kopieras



UTFÖR

PARALLELL EXEKVERA

- Tryck på softkey KOPIERA: Välj kopieringsfunktion. TNC:n presenterar en softkeyrad med flera funktioner
- Tryck på softkey "Välj målkatalog", för att bestämma målkatalogen i ett inväxlat fönster. Efter val av målkatalogen står den valda sökvägen i dialograden. Med knappen "Backspace" positionerar man markören direkt till slutet på sökvägens namn, för att kunna ange målfilens namn
  - Ange namnet på målfilen och godkänn med knappen ENT eller softkey UTFÖR: TNC:n kopierar filen till den aktuella katalogen, alt. till den valda målkatalogen. Den ursprungliga filen förblir oförändrad, eller
- Tryck på softkey UTFÖR PARALLELLT för att kopiera filen i bakgrunden. Använd denna funktion för att kopiera stora filer eftersom du då kan fortsätta arbeta efter start av kopieringsförloppet. Samtidigt som TNC:n kopierar i bakgrunden kan man kontrollera kopieringsförloppets status via softkey INFO UTFÖR PARALLELLT (under UTÖKADE FUNKTIONER, andra softkeyraden).

G

TNC:n visar ett överlagrat fönster med information om hur långt kopieringsförloppet har fortskridit om kopieringen startades med softkey UTFÖR.



#### Kopiera tabell

När man kopierar tabeller kan man skriva över individuella rader eller kolumner i måltabellen med softkey ERSÄTT FÄLT. Förutsättning:

- måltabellen måste redan existera
- filen som kopieras får bara innehålla raderna eller kolumnerna som skall ersättas



Softkey **ERSÄTT FÄLT** visas inte när du skriver över tabellen i TNC:n från en extern dataöverföringsprogramvara t.ex. TNCremoNT. Kopiera den externt genererade filen till en annan katalog och utför sedan kopieringen med filhanteraren i TNC:n.

#### Exempel

I en förinställningsapparat har man mätt upp verktygslängden och verktygsradien för 10 nya verktyg. Förinställningsapparaten genererar verktygstabellen TOOL.T med 10 rader (motsvarar 10 verktyg) och spalterna

- Verktygsnummer (kolumn T)
- Verktygslängd (kolumn L)
- Verktygsradie (kolumn R)

Kopiera denna fil till en annan katalog än den katalog som den befintliga TOOL.T är placerad i. När man kopierar denna fil med TNC:ns filhanterare till den befintliga tabellen, frågar TNC:n om den befintliga verktygstabellen TOOL.T skall skrivas över:

- Om man trycker på softkey JA så kommer TNC:n att skriva över den aktuella filen TOOL.T fullständigt. Efter kopieringen består alltså TOOL.T av 10 rader. Alla kolumner – naturligtvis med undantag för kolumnerna nummer, längd och radie – återställs
- Om man trycker på softkey ERSÄTT FÄLT kommer TNC:n endast att skriva över de första 10 radernas kolumner nummer, längd och radie i filen TOOL.T. Data i övriga rader och kolumner förändras inte av TNC:n.
- Tryck på softkey ERSÄTT TOMRADER så skriver TNC:n endast över de rader i TOOL.T där inga data har angivits. Data i övriga rader och kolumner förändras inte av TNC:n.

# Kopiera katalog

Förflytta markören i det vänstra fönstret till katalogen som du vill kopiera. Tryck sedan på softkey KOP. KAT. istället för softkey KOPIERA. Även underkatalogerna kopieras av TNC:n.

# Kalla upp en av de 10 senast valda filerna





# Radera fil

Förflytta markören till filen som skall raderas



- Välj raderingsfunktionen: Tryck på softkey RADERA. TNC:n frågar om filen verkligen skall raderas
- Godkänn raderingen: Tryck på softkey JA eller
- Avbryt raderingen: Tryck på softkey NEJ

## Radera katalog

- Radera alla filer och underkataloger från katalogen som skall raderas
- Förflytta markören till katalogen som du vill radera



- Välj raderingsfunktionen: Tryck på softkey RADERA. TNC:n frågar om katalogen verkligen skall raderas
- Godkänn raderingen: Tryck på softkey JA eller
- Avbryt raderingen: Tryck på softkey NEJ

# Markera filer

Markeringsfu	Inktioner	Softkey
Markera ensta	MARKERA FIL	
Markera alla f	MARKERA ALLA FILER	
Upphäv marke	UPPHAV MARKERING	
Upphäv marke	əringen för alla filer	UPPHAV ALL MARKERING
Kopiera alla m	arkerade filer	KOP.MARK.
Funktioner såso enskilda som fö sätt:	om kopiering eller radering av filer l ör flera filer samtidigt. Flera filer m	kan utföras såväl för arkeras på följande
Förflytta markö	ren till den första filen	
MARKERA	Visa markeringsfunktioner: Tryck MARKERA	på softkey
MARKERA FIL	Markera fil: Tryck på softkey MA	RKERA FIL
Förflytta markö	ren nästa fil	
MARKERA FIL	Markera ytterligare fil: Tryck på s MARKERA FIL osv.	oftkey
кор. накк.	Kopiera markerade filer: Tryck på KOP. MARK. ,eller	softkey
SLUT	Radera markerade filer: Tryck på lämna markeringsfunktionen och softkey RADERA för att radera de	softkey SLUT för att tryck därefter på e markerade filerna

1

# Döp om fil

- Förflytta markören till filen som skall döpas om
  - Välj funktionen för att döpa om
  - Ange det nya filnamnet; Filtypen kan inte ändras
  - Utför omdöpning: Tryck på knappen ENT

# Specialfunktioner

#### Skydda fil/upphäv filskydd

Förflytta markören till filen som skall skyddas



- Välj Fler funktioner: Tryck på softkey FLER FUNKTION.
- SKYDDA
- Aktivera filskydd: Tryck på softkey SKYDDA, filen får status P
- Man upphäver filskyddet på samma sätt med softkey OSKYDDA

#### Radera katalog inklusive alla underkataloger och filer

Förflytta markören i det vänstra fönstret till katalogen som du vill radera.

FLER
FUNKTION.

- Välj Fler funktioner: Tryck på softkey FLER FUNKTION.
- RADERA ALLA
- Radera komplett katalog: Tryck på softkey RADERA ALLA
- Godkänn raderingen: Tryck på softkey JA. Avbryt raderingen: Tryck på softkey NEJ

1

# Dataöverföring till/från en extern dataenhet



Innan man kan överföra filer till en extern dataenhet måste datasnittet ställas in (se "Inställning av datasnitt" på sidan 493).



 Kalla upp filhantering

Välj bildskärmsuppdelning för dataöverföringen: Tryck på softkey FÖNSTER. I den vänstra bildskärmsdelen 1 visar TNC:n alla filer som finns lagrade i TNC:n, i den högra bildskärmsdelen 2 alla filer som finns lagrade i den externa dataenheten.

Använd pilknapparna för att förflytta markören till filen som du vill överföra:



Förflytta markören upp och ner i ett fönster

Förflytta markören från höger till vänster fönster och tvärtom

Om man vill kopiera från TNC:n till den externa dataenheten förflyttar man markören i det vänstra fönstret till filen som skall överföras.

Om man vill kopiera från den externa dataenheten till TNC:n förflyttar man markören i det högra fältet till filen som skall överföras.



MANUELL DRIFT	PRO FIL	GRAM	INMA = 170	NTN: 200	[ N G . H				
	.*.*	RVTE STE	TUS	TNC : N	* . * = NEMN		avte	STATUS	н 🔽
3516	.A	967		×TCH	PRNT	.A	76		
BSP	.А .ВАК	349 331		LOGE	PORT OOK	.А .А	879 8098		5 📕
FRAES_2	.CDT	11062		SCRE	UMP	.BMP	2304K		т
NEU	.CDT .D	4768 856 M		CEDF	513C\$\$\$ 70C5\$\$\$	.CDT	11062 11062		
1	.н	686	+	CEE7	700855	.CDT	11062		
17000	.н .н	1694 S E 5650	+	DØF8	E09C\$\$\$ 8068\$\$\$	.CDT :	11062 11062		l
17011	.н	306	+	D138	1265\$\$\$	.CDT	11062		
50 FIL(ER) 3	.п 1091773 к	BYTE LEDIG	т	35 F	IL(ER) 3109	11773 KI	BYTE LE	EDIGT	DIAGNOSIS
	1					2			
SIDA	SIDA	VALJ	KOP ABC	IERA → <mark>XYZ</mark>		FöN		РАТН	SLUT



Godkänn med softkey UTFÖR eller med knappen ENT. TNC:n visar ett statusfönster som informerar om kopieringsförloppet, eller

om du vill överföra mycket långa eller många program: Bekräfta med softkey UTFÖR PARALLELLT. TNC:n kopierar då filen i bakgrunden

FÖNS	STER
=1=	

Avsluta dataöverföring: Flytta markören till det vänstra fönstret och tryck sedan på softkey FÖNSTER. TNC:n visar åter filhanteringens standardfönster



För att välja en annan katalog vid presentation i dubbla filfönster, trycker man på softkey PATH. Välj den önskade katalogen i det inväxlade fönstret med pilknapparna och knappen ENT!

# Kopiera filer till en annan katalog

- ▶ Välj bildskärmsuppdelning med två lika stora fönster
- Visa kataloger i båda fönstren: Tryck på softkey PATH

#### Högra fönstret

Flytta markören till katalogen till vilken du vill kopiera filerna och visa filerna i denna katalog med knappen ENT

#### Vänstra fönstret

Välj katalogen med filerna som du vill kopiera och visa filerna med knappen ENT



FIL

Visa funktionen för att markera filer

 Förflytta markören till filen som skall kopieras och markera den. Om så önskas markeras ytterligare filer på motsvarande sätt



▶ Kopiera de markerade filerna till målkatalogen

Ytterligare markeringsfunktioner: se "Markera filer", sida 97.

Om man har markerat filer i både det vänstra och i det högra fönstret så kommer TNC:n att kopiera från katalogen som markören befinner sig i.

#### Skriv över filer

När man kopierar filer till en katalog som redan innehåller filer med samma filnamn, så frågar TNC:n om filerna i målkatalogen får skrivas över:

- Skriv över alla filer: Tryck på softkey JA eller
- Skriv inte över någon fil: Tryck på softkey NEJ eller
- Godkänn överskrivning av varje enskild fil: Tryck på softkey GODKÄNN

Om man vill skriva över en skyddad fil måste man godkänna detta separat alternativt avbryta.

# TNC:n i nätverk

För ansluta Ethernet-kortet till ditt nätverk, se "Ethernetdatasnitt", sida 497.

För att ansluta iTNC med Windows 2000 till ditt nätverk, se "Nätverksinställningar", sida 561.

TNC:n loggar felmeddelanden som inträffar under nätverksdriften (se "Ethernet-datasnitt" på sidan 497).

När TNC:n är ansluten till ett nätverk, får du tillgång till maximalt 7 ytterligare enheter i katalogfönstret 1 (se bilden till höger). Alla tidigare beskrivna funktioner (välja enhet, kopiera filer o.s.v.) gäller även för nätverksenheter, såvida Era åtkomsträttigheter tillåter detta.

#### Logga på och logga ur nätverk

PGM MGT

NÄT

- Välj filhantering: Tryck på knappen PGM MGT, i förekommande fall välj bildskärmsuppdelning med softkey FÖNSTER som visas i bilden uppe till höger
- Hantera nätverksenheter: Tryck på softkey NÄTVERK (andra softkeyraden). I det högra fönstret 2 visar TNC:n möjliga nätverksenheter som du har åtkomst till. Med nedan beskrivna softkeys definieras förbindelsen med respektive enhet

Funktion	Softkey
Upprätta nätverksförbindelse, TNC:n skriver ett <b>M</b> i kolumnen <b>Mnt</b> , när förbindelsen är aktiv. Man kan förbinda upp till 7 ytterligare enheter med TNC:n	ANSLUT ENHET
Avsluta nätverksförbindelse	TA BORT ENHET
Upprätta automatiskt nätverksförbindelse när TNC:n startas upp. TNC:n skriver ett <b>A</b> i kolumnen <b>Auto</b> när förbindelsen upprättas automatiskt	AUTOMAT. ANSLUTN.
Upprätta inte automatiskt nätverksförbindelse när TNC:n startas upp	EJ AUTOMAT. ANSLUTN.

Det kan ta en ganska lång tid att upprätta nätverksförbindelsen. TNC:n presenterar då **[READ DIR]** uppe till höger i bildskärmen. Den maximala överföringshastigheten ligger mellan 2 och 5 MBit/s, beroende på vilken datatyp som överförs samt hur hög nätbelastningen är.

MANUELL DRIFT	PROC FILM	GRAM ] Namn =	NMATN] 17000.	N G H				I
= == C : \ = == D : \ = == E : \		TNC:\DUMP	PGM\*.*	BYTE	<mark>2</mark> פוראדעו	5 DATUM	TID	н 🔽
⊕ 🐨 F : N ⊕ 📾 G : N	1	3516	.A	967		12-10-2004	22:29:21	
⊕		BSP	.A	349		05-10-2004	12:26:31	S
		NEU	.BAK	331		05-10-2004	12:26:31	
S: \		FRAES_2	. CDT	11062		05-10-2004	12:26:32	т
a = TNC: \		NEU	. CDT	4768		05-10-2004	12:26:32	
BHB		NULLTAB	.D	856	м	05-10-2004	12:26:33	
		1	.н	686	*	12-10-2004	14:03:55	
		17000	.н	1694	SE+	10-10-2004	06:17:25	
⊕ — FK ⊕ — H1		17002	.н	5650		05-10-2004	12:26:34	
PENDELN		17011	.н	306	+	05-10-2004	12:26:34	
T_COMP_2		1E	.н	472	*	05-10-2004	12:26:35	
ש בו וס_PALLET שיייייייייייייייייייייייייייייייייייי		50 FIL(E	R) 31091773	KBYTE LI	EDIGT			DIAGNOSIS
≜ <i>€</i> x:\								
SIDA S	SIDA	RADERA	MARKERA	DÖP ABC =	DM XYZ		FLER FUNKTION.	SLUT

# 4.4 Öppna och mata in program

## Uppbyggnad av ett NC-program i DIN/ISOformat

Ett bearbetningsprogram består av en serie programblock. Bilden till höger visar elementen i ett block.

TNC:n numrerar ett bearbetningsprogram block automatiskt med ledning av MP7220. MP7220 definierar steglängden för blocknumren.

Det första blocket i ett program innehåller texten %, programnamnet och den använda måttenheten (G70/G71).

De därpå följande blocken innehåller information om:

Råämnet

- Verktygsdefinitioner och -anrop
- Matningshastighet och varvtal
- Konturrörelser, cykler och andra funktioner

Det sista blocket i ett program innehåller texten **N99999999 %**, programnamnet och den använda måttenheten (G70/G71).

## Definiera råämne: G30/G31

Direkt när man har öppnat ett nytt program definierar man ett fyrkantigt obearbetat arbetsstycke. TNC:n behöver denna definition för grafiska simuleringar. Råämnets sidor får vara maximalt 100 000 mm långa och måste ligga parallellt med axlarna X, Y och Z. Råämnet bestäms med hjälp av två hörnpunkter:

- MIN-punkt G30: fyrkantens minsta X-, Y- och Z-koordinat; ange absoluta värden
- MAX-punkt G31: fyrkantens största X-, Y- och Z-koordinat; ange absoluta eller inkrementala (med G91) värden

Råämnesdefinitionen behövs endast om man vill testa programmet grafiskt!



# Öppna ett nytt bearbetningsprogram

Nya bearbetningsprogram skapas alltid i driftart **Programinmatning/ Editering**. Exempel på en programöppning:



#### SPINDELAXEL PARALLELL X/Y/Z ?

Ange spindelaxel



#### Exempel: Presentation av råämnet i ett NC-program

%NEU G71 *	Programbörjan, namn, måttenhet		
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	Spindelaxel, MIN-punktskoordinater		
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	MAX-punktskoordinater		
N9999999 %NEU G71 *	Programslut, namn, måttenhet		

TNC:n genererar automatiskt programmets första och sista block.



Om man inte vill programmera någon råämnes-definition avbryter man dialogen vid **Spindelaxel Z – Plan XY** med knappen DEL!

TNC:n kan bara presentera grafiken om den kortaste sidan är minst 50 µm och den längsta sidan är maximalt 99 999,999 mm lång.



# Programmera verktygsrörelser

För att programmera ett block väljer man en DIN/ISO-funktionsknapp på alpha-knappsatsen. Man kan även använda de grå konturfunktionsknapparna för att erhålla respektive G-kod.



Kontrollera att du skriver med stora bokstäver.

## Exempel på ett positioneringsblock



l programfönstret visas raden:

N30 G01 G40 X+10 Y+5 F100 M3  $\star$ 

# Överför är-position

TNC:n möjliggör att verktygets aktuella position överförs till programmet, t.ex. när man

- Programmerar förflyttningsblock
- Programmerar cykler
- Definierar verktyg med **G99**

För att det korrekta positionsvärdet skall överföras gör man på följande sätt:

Flytta inmatningsfältet till det ställe i ett block som du vill överföra positionen till



Välj funktionen Överför är-position: TNC:n visar de axlar som positionen kan överföras ifrån i softkeyraden

AXEL Y

Välj axel: TNC:n skriver in den valda axelns aktuella position i det aktiva inmatningsfältet

TNC:n tar alltid över koordinaterna för verktygets centrum i bearbetningsplanet, även om verktygsradiekompenseringen är aktiv.

TNC:n tar alltid över koordinaten för verktygsspetsen i verktygsaxeln, den tar alltså alltid hänsyn till den aktiva kompenseringen för verktygslängden.

## Editera program

När man skapar eller förändrar ett bearbetningsprogram kan man använda pilknapparna eller softkeys för att gå in på de olika programraderna och välja ett enskilt ord i ett block:

Funktion	Softkey/knappar
Bläddra en sida uppåt	SIDA
Bläddra en sida nedåt	SIDA
Hoppa till programmets början	BORJAN
Hoppa till programmets slut	
Förändra det aktuella blockets position i bildskärmen. På detta sätt kan man visa fler programblock som är programmerade framför det aktuella blocket.	Ţ
Förändra det aktuella blockets position i bildskärmen. På detta sätt kan man visa fler programblock som är programmerade efter det aktuella blocket.	
Hoppa från block till block	
Välj enskilda ord i ett block	
Välj ett bestämt block: Tryck på knappen GOTO, ange önskat blocknummer, bekräfta med knappen ENT. Eller: Ange blocknummersteg och hoppa framåt eller bakåt det angivna antalet rader genom att trycka på softkey N RADER	
Funktion	Softkey/knapp
--	-------------------------------
Nollställ ett valt ords värde	CE
Radera ett felaktigt värde	CE
Radera ett felmeddelande (icke blinkande)	CE
Radera valt ord	
Radera valt block	DEL
Radera cykler och programdelar	DEL
Infoga det block som senast editerades alt. raderades	INFOGA SENASTE NG-BLOCK

### Infoga block på godtyckligt ställe

Välj ett block, efter vilket det nya blocket skall infogas, och öppna dialogen

### Ändra och infoga ord

- Välj ett ord i ett block och skriv över med ett nytt värde. När man har valt ordet står Klartext-Dialogen till förfogande.
- Avsluta ändring: Tryck på knappen END

Om man vill infoga ett nytt ord trycker man på pilknapparna (till höger eller vänster), tills den önskade dialogen visas och anger då önskat värde.



### Sök efter samma ord i andra block

Vid denna funktion skall softkey AUTOM. RITNING ställas in på AV.



Välj ett ord i ett block: Tryck på pilknapparna ända tills det önskade ordet är markerat



Välj block med pilknapparna

Markören befinner sig nu i ett nytt block på samma ord som valdes i det första blocket.



När du har startat sökningen i mycket stora program så växlar TNC:n in ett fönster som visar hur långt sökning har kommit. Dessutom kan du då avbryta sökningen via en softkey.

TNC:n tar alltid över koordinaten för verktygsspetsen i verktygsaxeln, den tar alltså alltid hänsyn till den aktiva kompenseringen för verktygslängden.

### Söka godtycklig text

- Välj sökfunktionen: Tryck på softkey SÖK. TNC:n visar dialogen Sök text:
- Skriv in den sökta texten
- ▶ Sök text: Tryck på softkey UTFÖR

Т



### Markera, kopiera, radera och infoga programdel

För att kopiera programdelar inom ett NC-program alternativt till ett annat NC-program erbjuder TNC:n följande funktioner: Se tabellen nedan.

För att kopiera en programdel gör man på följande sätt:

- Välj softkeyraden med markeringsfunktioner
- > Välj det första (sista) blocket i programdelen som skall kopieras
- Markera första (sista) blocket: Tryck på softkey MARKERA BLOCK. TNC:n framhäver blocknumrets första tecken med ett upplyst fält och presenterar softkey UPPHÄV MARKERING
- Förflytta markören till det sista (första) blocket i programdelen som du vill kopiera eller radera. TNC:n visar alla de markerade blocken med en annan färg. Man kan alltid avsluta markeringsfunktionen genom att trycka på softkey UPPHÄV MARKERING
- Kopiera markerad programdel: Tryck på softkey KOPIERA BLOCK, radera markerad programdel: Tryck på softkey RADERA BLOCK. TNC:n lagrar det markerade blocket
- Välj det block som den kopierade (raderade) programdelen skall infogas efter med pilknapparna

För att infoga den kopierade programdelen i ett annat program väljer man önskat program via filhanteringen och markerar där det block som man vill infoga programdelen efter.

Infoga lagrad programdel: Tryck på softkey INFOGA BLOCK

Funktion	Softkey
Aktivera markeringsfunktion	MARKERA BLOCK
Stänga av markeringsfunktion	TAG BORT MARKERING
Radera markerade block	RADERA BLOCK
Infoga blocken som finns i minnet	INFOGR BLOCK
Kopiera markerade block	KOPIERA BLOCK

# **TNC:ns sökfunktion**

Med TNC:ns sökfunktion kan man söka efter godtycklig text i ett program och vid behov även ersätta den med ny text.

# Söka efter godtyckliga texter

▶ Välj ett block, i vilket ordet som skall sökas finns lagrat.

5	SÖK
8	<b>G</b> +4
5	CONTINUE
0	
2	HELT ORD AV PÁ
)	UTFÖR
F	
2	UTFÖR

Väli sökfunktionon: TNC:n prosontorar sökfönstrat och
visar de söktunktioner som finns tillgängliga i
softkeyraden (se tabellen Sökfunktioner)

G +40

- Ange texten som skall sökas, beakta stora och små bokstäver ▶ Inled sökningen: TNC:n visar de sökoptioner som
- finns tillgängliga i softkeyraden (se tabellen Sökoptioner på nästa sida)
- HELT ORD

- Ändra i förekommande fall sökoptionerna
- Starta sökningen: TNC:n hoppar till nästa block som innehåller den sökta texten
- Upprepa sökningen: TNC:n hoppar till nästa block som innehåller den sökta texten
- Avsluta sökfunktionen

Sökfunktioner	Softkey
Visa ett inväxlat fönster i vilket de sista sökelementen visas. Sökelementen kan väljas via pilknapparna, bekräfta med knappen ENT	SENASTE SÖK- ELEMENT
Visa ett inväxlat fönster i vilket det aktuella blockets möjliga sökelement finns lagrade. Sökelementen kan väljas via pilknapparna, bekräfta med knappen ENT	RKTUELLA BLOCK- ELEMENT
Visa ett inväxlat fönster i vilket ett urval av de viktigaste NC-funktionerna visas. Sökelementen kan väljas via pilknapparna, bekräfta med knappen ENT	NC- BLOCK
Aktivera Sök/Ersätt-funktion	SÖK + ERSÄTT



### Sökoptioner

Bestämma sökriktning



KOMPLETT

BEGIN/END

KOMPLETT

BEGIN/END

NY SÖKNING

Bestämma sökslut: Inställning KOMPLETT söker från det aktuella blocket och åter fram till det aktuella blocket

Starta ny sökning

### Sök/Ersätt av godtyckliga texter

- Funktionen sök/ersätt fungerar inte när Ett program är skyddat
  - När programmet för tillfället exekveras av TNC:n

Vid funktionen ERSÄTT ALLA måste man beakta att man av förbiseende råkar radera textdelar som egentligen skall vara oförändrade. Texter som har ersatts är oåterkalleligen förlorade.

▶ Välj ett block, i vilket ordet som skall sökas finns lagrat.

SÖK	

- Välj sökfunktionen: TNC:n presenterar sökfönstret och visar de sökfunktioner som finns tillgängliga i softkevraden
- SÖK + ERSÄTT
- Aktivera ersätt: TNC:n visar en ytterligare inmatningsmöjlighet för texten som skall infogas i ett inväxlat fönster

Ange texten som skall sökas, beakta stora och små

**G**+40

G|+41

Ange texten som skall infogas, beakta stora och små bokstäver

Inled sökningen: TNC:n visar de sökoptioner som

finns tillgängliga i softkeyraden (se tabellen

- CONTINUE
- Sökoptioner) Ändra i förekommande fall sökoptionerna

bokstäver, bekräfta med knappen ENT

HELT ORD AV PA

UTFÖR

- Starta sökningen: TNC:n hoppar till nästa sökta text
- För att ersätta texten och sedan hoppa till nästa ställe som texten förekommer på: Tryck på softkey ERSÄTT, eller för att ersätta alla funna textställen: Tryck på softkey ERSÄTT ALLA, eller för att inte ersätta texten och hoppa till nästa ställe som texten förekommer på: Tryck på softkey ERSÄTT INTE

Avsluta sökfunktionen



# 4.5 Programmeringsgrafik

# Medritning / ej medritning av programmeringsgrafik

TNC:n kan presentera den programmerade konturen med en 2Dstreckgrafik samtidigt som ett program skapas.

För att växla till bildskärmsuppdelning med program till vänster och grafik till höger: Tryck på knappen SPLIT SCREEN och softkey PROGRAM + GRAFIK



Växla softkey AUTOM. RITNING till PÅ. Samtidigt som man matar in nya programrader kommer TNC:n automatiskt att visa alla programmerade konturrörelser i grafikfönstret till höger.

Om man inte vill att grafiken skall presenteras automatiskt ställer man in softkey AUTOM. RITNING på AV.

Vid AUTOM. RITNING PÅ visas inte programdelsupprepningar.

# Framställning av programmeringsgrafik för ett program

Välj ett block med pilknapparna, fram till vilket grafiken skall framställas eller tryck på GOTO och ange önskat radnummer direkt



Skapa grafik: Tryck på softkey RESET + START

START

Ytterligare funktioner:

Funktion	Softkey
Framställ fullständig programmeringsgrafik	RESET + START
Framställ programmeringsgrafik blockvis	START ENKELBL.
Framställ fullständig programmeringsgrafik eller komplettera efter RESET + START	START
Stoppa programmeringsgrafik. Denna softkey visas bara då TNC:n framställer en programmeringsgrafik	STOP



# Visa eller ta bort radnummer



- Växla softkeyrad: Se bilden uppe till höger
- Visa blocknummer: Växla softkey VISA / VISA INTE BLOCK-NR. till VISA
- Visa inte blocknummer: Växla softkey VISA / VISA INTE BLOCK-NR. till VISA INTE

# Radera grafik



Växla softkeyrad: Se bilden uppe till höger



Radera grafik: Tryck på softkey RADERA GRAFIK

# Delförstoring eller delförminskning

Man kan själv välja vilket område som skall visas i grafiken. Med en ram väljer man ett lämpligt område för delförstoring eller delförminskning.

Välj softkeyrad för delförstoring/delförminskning (andra raden, se bilden i mitten till höger)

Därvid står följande funktioner till förfogande:

Funktion	Softkey
Växla in ram och förskjut. För att förskjuta, håll önskad softkey intryckt	$\begin{array}{c c} \leftarrow \\ \hline \\ \downarrow \end{array} \end{array} \xrightarrow[]{}$
Förminska ram – för att förminska håll softkey intryckt	<<
Förstora ram – för att förstora håll softkey intryckt	>>



Med softkey FÖRSTORA DETALJ överförs det valda delområdet

Med softkev RÅÄMNE SOM BLK FORM kan man återställa grafiken till det ursprungliga området.





MANUELL DRIFT

# 4.6 Strukturera program

# Definition, användningsområden

TNC:n ger dig möjlighet att kommentera bearbetningsprogrammet med länkningstexter. Länkningsblocken är korta texter (max. 37 tecken) som i form av kommentarer eller överskrifter förklarar de efterföljande programraderna.

Långa och komplexa program blir överskådligare och mer lättförståeliga då de kan förses med lämpliga länkningsblock.

Detta underlättar mycket vid senare förändringar av programmet. Man kan infoga länkningsblock på godtyckliga ställen i bearbetningsprogrammet. De kan även presenteras, men även bearbetas eller utökas, i ett eget fönster.

TNC:n förvaltar de infogade struktureringspunkterna i en separat fil (extension .SEC.DEP). Därigenom ökas hastigheten vid navigering i struktureringsfönstret.

# Växla mellan länkningsfönster/aktivt fönster



- Visa struktureringsfönster: Välj bildskärmsuppdelning PROGRAM + SEKTIONER
- Växla det aktiva fönstret: Tryck på softkey "Växla fönster"

# Infoga länkningsblock i programfönstret (till vänster)

Välj önskat block, efter vilket länkningsblocket skall infogas

- Tryck på softkey INFOGA SEKTION eller \* på ASCIIknappsatsen
- Skriv in länkningstexten med alfa-knappsatsen



INFOGA

SEKTION

Ändra i förekommande fall sektionsnivån via softkey

# Välj block i länkningsfönstret

När man bläddrar mellan blocken i länkningsfönstret kommer TNC:n automatiskt att bläddra fram till motsvarande block i programfönstret. På detta sätt kan man alltså bläddra fram ett stort antal bearbetningsblock med ett fåtal knapptryckningar.

MANUELL DRIFT PROGRAM INC	ATNING
<pre>SMEUGL G71 * *- Program head************************************</pre>	MEUBL G71 * - Program head* - Tool 1 (Chaill 12m)* - Octot 11f 11dd - Pocket right side* - Tool 2 (Chiling Bms)* - Boit holes**** N99999999 XNEUGL G71 *
BÖRJAN SLUT SIDA	SIDA SOK

# 4.7 Infoga kommentarer

# Användningsområde

Varje block i ett bearbetningsprogram kan förses med kommentarer för att förklara eller ge anvisningar om programsteg. Det finns tre olika möjligheter att infoga kommentarer:

### Kommentar under programinmatningen

- Ange data för ett programblock, tryck sedan på ";" (semikolon) på alfa-knappsatsen – TNC:n visar då frågan Kommentar?
- Skriv in kommentaren och avsluta blocket med knappen END

# Infoga kommentar i efterhand

- Välj blocket som kommentaren skall skrivas in i
- Välj det sista ordet i blocket med knappen pil-höger: Ett semikolon visas vid blockets slut och TNC:n frågar Kommentar?
- Skriv in kommentaren och avsluta blocket med knappen END

# Kommentar i ett eget block

- Välj ett block, efter vilket en kommentar skall infogas
- Öppna programmeringsdialogen med knappen ";" (semikolon) på alfa-knappsatsen
- Skriv in kommentaren och avsluta blocket med knappen END

# Funktioner vid editering av en kommentar

Funktion	Softkey
Hoppa till kommentarens början	
Hoppa till kommentarens slut	SLUT
Hoppa till ett ords början. Ord åtskiljs av blanksteg	SISTA ORDET <<
Hoppa till ett ords slut. Ord åtskiljs av blanksteg	NRSTA ORD >>
Växla mellan infoga och skriv över	INFOGA Skriv övr

MANUELL DRIFT	PROGRAM I Kommentar	NMATNING ?		
%NEU         G77           N10         G30           N20         G31           *         TOOL           N40         T1           N50         G00           N60         X-36           N70         G01           N80         G01           N90         X+55           N100         G42           N110         X+5           N130         G22           N140         X+6	*         617       X+00         690       X+100         617       S5000*         640       690       Z         517       S5000*         640       690       Z         517       S500*         2-5       F200*         X+0       Y+50*         2-5       F200*         X+0       Y+50*         Y+100*       C25         00       Y+50*         00       Y+50*         5       R15*         9       Y+50*	+0 Z-40* Y+100 Z+0* +250* F750*	÷	
BÖRJAN S	SLUT SISTA ORDET	ORD SKRIV OV	2	

# 4.8 Skapa textfiler

# Användningsområde

l TNC:n kan man skapa och bearbeta texter med en text-editor. Typiska användningsområden:

- Spara erfarenhetsvärden
- Dokumentera bearbetningsprocedurer
- Skapa formelsamlingar

Textfiler är filer av typ .A (ASCII). Om man vill bearbeta andra filer konverterar man först dessa till typ .A.

# Öppna och lämna textfiler

- Välj driftart Programinmatning/Editering
- ▶ Kalla upp filhantering: Tryck på knappen PGM MGT
- Visa filer av typ .A: Tryck först softkey VÄLJ TYP och därefter på softkey VISA .A
- Välj fil och öppna med softkey VÄLJ eller knappen ENT eller öppna en ny fil: Ange det nya namnet, bekräfta med knappen ENT

När man vill lämna texteditorn kallar man upp filhanteringen och väljer en fil med en annan filtyp, såsom exempelvis ett bearbetningsprogram.

Förflyttning av markören	Softkey
Flytta markören ett ord till höger	NASTA ORD >>
Flytta markören ett ord till vänster	SISTA ORDET <<
Flytta markören till nästa sida	SIDA
Flytta markören till föregående sida	SIDR
Flytta markören till filens början	
Flytta markören till filens slut	

MANUELL DRIFT PROGRAM INMATNING						
Fil: 3516.A	R	AD: Ø	SPALT: 1	INSERT		
S BEGIN PGM 35	16 MM					n 🚺
1 BLK FORM 0.1	Z X-90 Y-90 Z-40					
2 BLK FORM 0.2	X+90 Y+90 Z+0					
3 TOOL DEF 50						S 📕
4 TOOL CALL 1	Z 51400					
5 L Z-20 R0 F	MAX					
6 L X+0 Y+100	RØF MAX M3					
7 L 2-20 R0 F	MHX					T ∧ ↔ ∧
8 L X+0 Y+80 R	L F250					🔶 🔶
10 EC DP- P20	CCX10 CCV10					
11 FCT DP- P7-	5					
12 FCT DR+ R90	- CCX+69,282 CCV-40					
13 FSELECT 2						
14 FCT DR+ R10 PDX+0 PDY+0 D20						
15 FSELECT 2						
16 FCT DR- R70	CCX+69,282 CCY-40					
17 FCT DR- R7,	5					
18 FCT DR- RS0 CCX+0 CCY+0						[
19 FSELECT 1						DIAGNOSIS
20 FCT DR- R7,5						
INFOGA ORD ORDET					5.01	SÖK
SKRIV ÖVR	>> <<		+		×.	

Editeringsfunktioner	Кпарр
Påbörja en ny rad	RET
Radera tecken till vänster om markören	X
Infoga ett mellanslag	SPACE
Växla mellan stora och små bokstäver	SHIFT

# **Editera text**

I texteditorns första rad befinner sig ett informationsfält som visar filnamnet, markörens position och cursorns (eng. insättningspunkt) skrivsätt:

Fil:Textfilens namnRad:Markörens aktuella radpositionSpalt:Markörens aktuella kolumnpositionINSERT:Nya tecken infogasOVERWRITE:Nya tecken skrivs över den befintliga texten vid insättningspunkten

Texten infogas på det ställe som markören befinner sig för tillfället. Med pilknapparna kan markören förflyttas till en godtycklig position i textfilen.

Raden som markören befinner sig i framhävs med en annan färg. En rad får innehålla maximalt 77 tecken och bryts med knappen RET (Return) eller knappen ENT.

# Radera tecken, ord och rader samt återinfoga

Med texteditorn kan man radera hela ord och rader för att sedan infoga dem på ett annat ställe.

- Förflytta markören till ordet eller raden som skall raderas och därefter infogas på ett annat ställe
- Tryck på softkey RADERA ORD alt. RADERA RAD: Texten tas bort och sparas temporärt
- Flytta markören till den position där texten skall återinfogas och tryck på softkey INFOGA RAD/ORD



# Bearbeta textblock

Man kan kopiera, radera och återinfoga textblock av godtycklig storlek. För att göra detta markerar man alltid först det önskade textblocket:

Markera textblock: Flytta markören till tecknet som textmarkeringen skall börja vid



- ► Tryck på softkey MARKERA BLOCK
- Förflytta markören till tecknet där textmarkeringen skall sluta. Om man flyttar markören med pilknapparna direkt nedåt eller uppåt så kommer hela textraderna som ligger däremellan att markeras fullständigt – den markerade texten framhävs med en annan färg

Efter det att man har markerat önskat textblock vidarebearbetar man texten med följande softkeys:

Funktion	Softkey
Radera markerat block och lagra temporärt	RADERA BLOCK
Lagra markerat block temporärt, utan att radera (kopiera)	INFOGA Block



När det temporärt lagrade textblocket skall infogas på ett annat ställe utför man följande steg:

 Förflytta markören till en position där det temporärt lagrade textblocket skall infogas

Tryck på softkey INFOGA BLOCK: Texten infogas

Så länge texten är temporärt lagrad kan man infoga den ett godtyckligt antal gånger.

### Överför markerat block till en annan fil

- Markera textblocket på tidigare beskrivet sätt
- KOPIERA TILL FIL

Tryck på softkey KOPIERA TILL FIL. TNC:n visar dialogen Målfil =

Ange målfilens sökväg och namn. TNC:n infogar det markerade textblocket i målfilen. När det inte existerar någon målfil med det angivna namnet så kommer TNC:n att skriva in den markerade texten i en ny fil

### Infoga en annan fil vid markörpositionen

Förflytta markören till positionen, vid vilken den andra filen skall infogas

Tryck på softkey INFOGA FRÅN FIL. TNC:n visar dialogen Filnamn =

Ange namn och sökväg för filen som skall infogas

# Söka textdelar

Med texteditorns sökfunktion kan man finna ord eller teckenkedjor. TNC:n erbjuder två möjligheter.

### Söka aktuell text

Med sökfunktionen skall man hitta ett ord, som motsvarar ordet som markören befinner sig i:

- Förflytta markören till önskat ord
- ▶ Välj sökfunktionen: Tryck på softkey SÖK
- Tryck på softkey SÖK AKTUELLT ORD
- Lämna sökfunktionen: Tryck på softkey SLUT

### Söka godtycklig text

- Välj sökfunktionen: Tryck på softkey SÖK. TNC:n visar dialogen Sök text:
- Skriv in den sökta texten
- Sök text: Tryck på softkey UTFÖR
- Lämna sökfunktionen, tryck på softkey SLUT



INFOGA BLOCK

INFOGA FRÁN FIL

# 4.9 Kalkylatorn

# Användning

TNC:n förfogar över en kalkylator som innehåller de viktigaste matematiska funktionerna.

- Man öppnar och stänger kalkylatorn med knappen CALC
- Välj beräkningfunktioner via kortkommandon med alfa-knappsatsen. Kortkommandona framhävs i kalkylatorn med en annan färg.

Räknefunktion	Kortkommando (knapp)
Addition	+
Subtraktion	-
Multiplikation	*
Division	:
Sinus	S
Cosinus	С
Tangens	Т
Arcus-Sinus	AS
Arcus-Cosinus	AC
Arcus-Tangens	AT
Potens	٨
Kvadratroten ur	Q
Invers	/
Parentes	()
PI (3.14159265359)	Р
Visa resultat	=

HANUELL DRIFT PROGRAM INMATNING KOORDINATER ?		
<pre>%NEU G71 * N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40* N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0* N50 G00 G40 G90 Z+250 N60 X-30 Y+50* N70 G01 Z-5 F20 N80 G01 X+0 Y+5 mc rs correct of a N100 G42 G25 R2 X100 X+100 Y+50* N120 X+50 Y+0* N130 G26 R15* N140 X+0 Y+50* N150 G00 G40 X-20*</pre>		H S L T A T A T A T A T A T A T A T A T A T
	G90	691

### Överför beräknat värde till programmet

- Välj det ord som det beräknade värdet skall överföras till med pilknapparna.
- Öppna kalkylatorn med knappen CALC och utför den önskade beräkningen
- Tryck på knappen "Överför är-position", TNC:n växlar in en softkeyrad
- Tryck på softkey CALC: TNC:n överför värdet till det aktiva inmatningsfältet och stänger kalkylatorn



# 4.10 Direkt hjälp vid NCfelmeddelanden

# Presentation av felmeddelanden

TNC:n presenterar automatiskt felmeddelanden vid

- felaktigt inmatade uppgifter
- logiska fel i programmet
- ej utförbara konturelement
- felaktig användning av avkännarsystemet

Orsaken till ett felmeddelande, som innehåller ett blocknummer,skall sökas i det blocket eller i blocken innan. Man raderar TNCfelmeddelanden med knappen CE efter det att felorsaken har åtgärdats.

För att erhålla mer information om ett felmeddelande som presenteras trycker man på knappen HELP. TNC:n visar då ett fönster i vilket felorsaken och felåtgärden finns beskriven.

# Visa hjälp



- Visa hjälp: Tryck på knappen HELP
- Läs igenom felbeskrivning och möjliga felåtgärder. I förekommande fall visar TNC:n även tilläggsinformation som är hjälpfull vid felsöknig av HEIDENHAIN-medarbetare. Man stänger hjälpfönstret med knappen CE och kvitterar samtidigt det presenterade felmeddelandet.
- Avhjälp felet i enlighet med beskrivningen i hjälpfönstret

Vid blinkande felmeddelanden visar TNC:n automatiskt hjälptexten. Efter blinkande felmeddelanden måste man starta om TNC:n, exempelvis genom att trycka på END-knappen i 2 sekunder.

MANUELL DRIFT	PGM	l-huvud	dejeo	diterb	art	
XNE +	ite att       ite att	andra ett           andra ett           Exb Pent (2)           Exb Pent (2)           50 *           F 200 *           Y + 50           100 *           Y + 50 *	uv blocken B ISO: N999999 14tet får in i filhnate F 750*	EGIN PGH (DI 99%) iet le ändras, f aren för att	N/ISO: t program, nvand andra	H S S S S S S S S S S S S S S S S S S S
		SIDA	SIDA	SOK		

# 4.11 Lista med alla felmeddelanden som står i kö

# Funktion

Med denna funktion kan man låta visa ett inväxlat fönster i vilket TNC:n presenterar alla felmeddelanden som står i kö. TNC:n visar både fel som härstammar från NC:n och fel som din maskintillverkare har genererat.

# Visa fellista

Så snart åtminstone ett felmeddelande existerar kan du låta visa listan:



- Visa lista: Tryck på knappen ERR
- Med pilknapparna kan du välja ut ett av de samlade felmeddelandena
- Med knappen CE eller knappen DEL raderar du det felmeddelande från det inväxlade fönstret som momentant är selekterat. Om det bara existerar ett felmeddelande, stängs det inväxlade fönstret samtidigt
- Stäng det inväxlade fönstret: Tryck åter på knappen ERR. De samlade felmeddelandena behålls
- Parallellt med fellistan kan man dessutom låta presentera respektive tillhörande hjälptext i ett separat fönster: Tryck på knappen HELP.



# Fönsterinnehåll

Kolumn	Betydelse
Nummer	Felnummer (-1: inget felnummer definierat), som HEIDENHAIN eller din maskintillverkare har tilldelat
Klass	Felklass: Bestämmer hur TNC:n skall behandla detta fel:
	<ul> <li>ERROR</li> <li>Programexekveringen avbryts av TNC:n (INTERNT STOPP)</li> <li>EFED HOLD</li> </ul>
	Matningsfrigivningen tas bort
	PGM HOLD Programexekveringen stoppas (STIB blinkar)
	PGM ABORT Programexekveringen avbryts (INTERNT STOPP)
	EMERG. STOP NÖDSTOPP löses ut
	<b>RESET</b> TNC:n utför en varmstart
	WARNING Varningsmeddelande, programexekveringen fortsätter
	INFO Info-meddelande, programexekveringen fortsätter
Grupp	Grupp. Bestämmer från vilken del av operativsystemet felmeddelandet genererades
	<pre>OPERATING PROGRAMMING</pre>
	■ PLC
	GENERAL
Felmeddelande	Feltext som presenteras av TNC:n



# 4.12 Paletthantering

# Användningsområde

Paletthanteringen är en maskinavhängig funktion. Här beskrivs standard-funktionsomfånget. Beakta dessutom Er maskinhandbok.

Palettabeller används i fleroperationsmaskiner med palettväxlare: Palettabellen anropar olika paletter med tillhörande bearbetningsprogram och aktiverar nollpunktsförskjutningar resp. nollpunktstabeller.

Man kan även använda palettabeller för att exekvera olika program med skilda utgångspunkter i en följd.

Palettfilen innehåller följande uppgifter:

- PAL/PGM (obligatorisk uppgift): Markerar palett eller NC-program (välj med knappen ENT alternativt NO ENT)
- **NAME** (obligatorisk uppgift):

Palett-, alternativt programnamn. Palettnamnen bestäms av maskintillverkaren (beakta maskinhandboken). Programnamnen måste finnas lagrade i samma katalog som palettabellen annars krävs att man anger hela sökvägen till programmet

PRESET (uppgift om så önskas):

Preset-nummer från preset-tabellen. Preset-numret som definieras här tolkas av TNC:n som en palettutgångspunkt (uppgift PAL i kolumnen PAL/PGM) eller som arbetsstyckets utgångspunkt (uppgift PGM i rad PAL/PGM)

**DATUM** (uppgift om så önskas):

Nollpunktstabellens namn. Nollpunktstabellen måste finnas lagrad i samma katalog som palettabellen annars krävs det att man anger hela sökvägen till nollpunktstabellen. Man aktiverar nollpunkterna från nollpunktstabellen med cykel G53 **NOLLPUNKTSFÖRSKJUTNING** i NC-programmet

X, Y, Z (uppgift om så önskas, ytterligare axlar möjliga): Vid palettnamn utgår de programmerade koordinaterna från maskinnollpunkten. Vid NC-program utgår de programmerade koordinaterna från palettnollpunkten. Dessa uppgifter skrivs över den utgångspunkt som man sist ställde in i driftart Manuell drift. Med tilläggsfunktion M104 kan man åter aktivera den sist inställda utgångspunkten. Med knappen "Överför är-position" växlar TNC:n in ett fönster i vilket man kan föra in olika typer av punkter i TNC:n som utgångspunkt (se tabell).

Position	Betydelse
Ärvärde	För in den aktuella verktygspositionens koordinater i förhållande till det aktiva koordinatsystemet
Referensvärde	För in den aktuella verktygspositionens koordinater i förhållande till maskinens nollpunkt

MANUELL	DRIFT	EDITERA	PROGRAI	1-TABEI	LL		
Fil:	PAL120.P					>>	
NR	PAL/PGM	NAME		DATUM			м 🖓
0	PAL	120					
1	PGM	1.H		NULLTAB.D			
2	PAL	130					9 <b>I</b>
3	PGM	SLOLD.H					
4	PGM	FK1.H					
5	PGM	SLOLD.H					
6	PGM	SLOLD.H					Т
7	PAL	140					<b>\_</b> ⊷
8							т
9							
(12)(10)							
							DIAGNOS
LISTA	LAG N NR VII	G TILL FORMA RADER D SLUT EDITER	r A				

Position	Betydelse
Mätvärde <b>ÄR</b>	För in den, i driftart Manuell drift, sist avkända utgångspunktens koordinater i förhållande till det aktiva koordinatsystemet
Mätvärde <b>REF</b>	För in den, i driftart Manuell drift, sist avkända utgångspunktens koordinater i förhållande till maskinens nollpunkt

Med pilknapparna och knappen ENT väljer man den typ av position som man vill överföra. Därefter väljer man med softkey ALLA VÄRDEN att TNC:n skall lagra koordinaterna ifrån alla aktiva axlar i palett-tabellen. Med softkey AKTUELLT VÄRDE lagrar TNC:n koordinaten ifrån axeln som markören för tillfället befinner sig på i palett-tabellen.

Om man inte har definierat någon palett före ett NCprogram utgår de programmerade koordinaterna från maskinnollpunkten. Om man inte definierar någon uppgift förblir den manuellt inställda utgångspunkten aktiv.

Editeringsfunktioner	Softkey
Gå till tabellens början	BORJAN
Gå till tabellens slut	
Gå till föregående sida i tabellen	SIDA
Gå till nästa sida i tabellen	SIDA
Infoga rad i tabellens slut	INFOGA RAD
Radera rad i tabellens slut	RADERA RAD
Gå till början på nästa rad	NASTA RAD
Infoga ett definierbart antal rader vid tabellens slut	LAGG TILL N RADER VID SLUT
Kopiera markerat fält (andra softkeyraden)	KOPIERA FALT
Infoga kopierat fält (andra softkeyraden)	INFOGA FALT



# Välj palett-tabell

- Välj filhantering i driftart Programinmatning/Editering eller Programkörning: Tryck på knappen PGM MGT
- ▶ Visa filer av typ .P: Tryck på softkey VÄLJ TYP och VISA .P
- Välj palettfil med pilknapparna eller ange namnet för en ny fil
- Godkänn valet med knappen ENT

# Lämna palettfil

- Välj filhantering: Tryck på knappen PGM MGT
- Välj annan filtyp: Tryck på softkey VÄLJ TYP och softkey för den önskade filtypen, t.ex. VISA .H
- Välj önskad fil



# **Exekvera** palettfil



Program, som exekveras via palettfilen, får inte innehålla

Via maskinparameter definieras om palettabellen skall exekveras block för block eller kontinuerligt.

Så snart verktygsanvändningskontroll har aktiverats via maskinparameter 7246, kan du kontrollera kvarvarande ingreppstid för de verktyg som används till en palett (se "Verktygsanvändningskontroll" på sidan 506).

- Välj filhantering i driftart Program blockföljd eller Program enkelblock: Tryck på knappen PGM MGT
- ▶ Visa filer av typ .P: Tryck på softkey VÄLJ TYP och VISA .P
- Välj palettabell med pilknapparna, bekräfta med knappen ENT
- Exekvera palettabell: Tryck på knappen NC-start, TNC:n utför paletterna på det sätt som har definierats i maskinparameter 7683

### Bildskärmsuppdelning vid exekvering av palettfil

Om man vill se både programmets innehåll och palettfilens innehåll samtidigt så väljer man bildskärmsuppdelning PROGRAM + PALETT. Under exekveringen visar då TNC:n programmet i den vänstra bildskärmssidan och paletten i den högra bildskärmssidan. För att kunna se programinnehållet innan exekveringen gör man på följande sätt:

- Väli palettfil
- Välj programmet som du vill kontrollera med pilknapparna
- Tryck på softkey ÖPPNA PROGRAM: TNC:n presenterar det valda programmet i bildskärmen. Nu kan man bläddra i programmet med hjälp av pilknapparna
- Tillbaka till palettabellen: Tryck på softkey END PGM



PROGRAM BLOCKFÖLJD						
11 FLT	NR PAL/PGM NAME >>	н Б				
12 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	0 PAL 120					
13 FLT	1 PGM 1.H					
14 L X-20 Y+50 R0 FMAX	2 PAL 130	S				
15 END PGM FK1 MM	3 PGM SLOLD.H	- 🔁				
	4 PGM FK1.H					
	5 PGM SLOLD.H	₹				
	6 PGM SLOLD.H	T (				
	7 PAL 140					
0	% S-IST 22:25					
127	% SENMJ LIMIT 1					
X +38.163 Y	-41.274 Z +100.250					
*a +0.000 *A	+0.000 <b>*</b> B +0.000					
+C +0.000		DIAGNOSIS				
	S1 0.000					
AR PR: 12 12 T 5	Z S 2500 F 0 M 5 / 9					
F MAX						

# 4.13 Palettdrift med verktygsorienterad bearbetning

# Användningsområde

Palettadministration i kombination med

verktygsorienterad bearbetning är en maskinberoende funktion. Här beskrivs standard-funktionsomfånget. Beakta dessutom Er maskinhandbok.

Palettabeller används i fleroperationsmaskiner med palettväxlare: Palettabellen anropar olika paletter med tillhörande bearbetningsprogram och aktiverar nollpunktsförskjutningar resp. nollpunktstabeller.

Man kan även använda palettabeller för att exekvera olika program med skilda utgångspunkter i en följd.

Palettfilen innehåller följande uppgifter:

**PAL/PGM** (obligatorisk uppgift):

Uppgiften **PAL** indikerar att det handlar om en palett, med **FIX** markeras en fixturnivå och med **PGM** anger man ett arbetsstycke

### W-STATE :

Aktuell bearbetningsstatus. Genom bearbetningsstatus fastläggs hur långt bearbetningen har utförts. Ange **BLANK** för ett obearbetat arbetsstycke. Vid bearbetningen ändrar TNC:n denna uppgift till **INCOMPLETE** och efter slutförd bearbetning till **ENDED**. Med uppgiften **EMPTY** markeras en plats där det inte finns något uppspänt arbetsstycke eller där ingen bearbetning skall utföras

**METHOD** (obligatorisk uppgift):

Anger enligt vilken metod programoptimeringen skall ske. Med **WPO** sker bearbetningen arbetsstyckesorienterad. Med **TO** sker bearbetningen av delen verktygsorienterad. För att koppla ihop efterföljande arbetsstycken i den verktygsorienterade bearbetningen måste man använda uppgiften **CTO** (continued tool oriented). Verktygsorienterad bearbetning är möjlig över flera fixturer på en och samma palett, dock inte över flera paletter.

**NAME** (obligatorisk uppgift):

Palett-, alternativt programnamn. Palettnamnen bestäms av maskintillverkaren (beakta maskinhandboken). Programmen måste finnas lagrade i samma katalog som palettabellen, annars måste man ange hela sökvägen till programmen.

PRESET (uppgift om så önskas):

Preset-nummer från preset-tabellen. Preset-numret som definieras här tolkas av TNC:n som en palettutgångspunkt (uppgift PAL i kolumnen PAL/PGM) eller som arbetsstyckets utgångspunkt (uppgift PGM i rad PAL/PGM)

**DATUM** (uppgift om så önskas):

Nollpunktstabellens namn. Nollpunktstabellen måste finnas lagrad i samma katalog som palettabellen annars krävs det att man anger hela sökvägen till nollpunktstabellen. Man aktiverar nollpunkterna från nollpunktstabellen med cykel G53 **NOLLPUNKTSFÖRSKJUTNING** i NC-programmet



X, Y, Z (uppgift om så önskas, ytterligare axlar möjliga): Vid paletter och fixturer utgår de programmerade koordinaterna från maskinens nollpunkt. Vid NC-program utgår de programmerade koordinaterna från palettens resp. fixturens nollpunkt. Dessa uppgifter skrivs över den utgångspunkt som man sist ställde in i driftart Manuell drift. Med tilläggsfunktion M104 kan man åter aktivera den sist inställda utgångspunkten. Med knappen "Överför är-position" växlar TNC:n in ett fönster i vilket man kan föra in olika typer av punkter i TNC:n som utgångspunkt (se tabell).

Position	Betydelse
Ärvärde	För in den aktuella verktygspositionens koordinater i förhållande till det aktiva koordinatsystemet
Referensvärde	För in den aktuella verktygspositionens koordinater i förhållande till maskinens nollpunkt
Mätvärde <b>ÄR</b>	För in den, i driftart Manuell drift, sist avkända utgångspunktens koordinater i förhållande till det aktiva koordinatsystemet
Mätvärde <b>REF</b>	För in den, i driftart Manuell drift, sist avkända utgångspunktens koordinater i förhållande till maskinens nollpunkt

Med pilknapparna och knappen ENT väljer man den typ av position som man vill överföra. Därefter väljer man med softkey ALLA VÄRDEN att TNC:n skall lagra koordinaterna ifrån alla aktiva axlar i palett-tabellen. Med softkey AKTUELLT VÄRDE lagrar TNC:n koordinaten ifrån axeln som markören för tillfället befinner sig på i palett-tabellen.



Om man inte har definierat någon palett före ett NCprogram utgår de programmerade koordinaterna från maskinnollpunkten. Om man inte definierar någon uppgift förblir den manuellt inställda utgångspunkten aktiv.

- SP-X, SP-Y, SP-Z (uppgift om så önskas, ytterligare axlar möjliga): Säkerhetspositioner kan anges för axlarna. Dessa kan sedan läsas från NC-makron via SYSREAD FN18 ID510 NR 6. Med SYSREAD FN18 ID510 NR 5 kan man utvärdera huruvida ett värde har programmerats i kolumnen eller inte. Förflyttning till den angivna positionen sker endast om NC-makrot läser detta värde och har programmerats för att utföra förflyttningen.
- **CTID** (uppgiften skrivs in av TNC:n):

Kontext-identitetsnumret tilldelas av TNC:n och innehåller upplysningar om hur långt bearbetningen har utförts. Om uppgiften raderas, alt. ändras, är en återstart av bearbetningen inte möjlig.

Editeringsfunktioner vid presentationssätt tabell	Softkey
Gå till tabellens början	
Gå till tabellens slut	
Gå till föregående sida i tabellen	SIDA
Gå till nästa sida i tabellen	SIDA
Infoga rad i tabellens slut	INFOGA RAD
Radera rad i tabellens slut	RADERA RAD
Gå till början på nästa rad	NASTA RAD
Infoga ett definierbart antal rader vid tabellens slut	LÄGG TILL N RADER VID SLUT
Editera tabellformat	FORMAT EDITERA

Editeringsfunktioner vid presentationssätt formulär	Softkey
Välj föregående palett	
Välj nästa palett	
Välj föregående fixtur	FIXTUR
Välj nästa fixtur	FIXTUR

i

Editeringsfunktioner vid presentationssätt formulär	Softkey
Välj föregående arbetsstycke	ARBSTYCKE
Välj nästa arbetsstycke	
Växla till palettnivån	VISNING PALETT- NIVA
Växla till fixturnivån	VISNING FIXTUR- NIVA
Växla till arbetsstyckesnivån	VISNING ARBSTYCK- NIVA
Välj standardpresentation palett	DETALJ PALETT
Välj detaljpresentation palett	PALETT DETALJ PALETT
Välj standardpresentation fixtur	FIXTUR DETALJ FIXTUR
Välj detaljpresentation fixtur	FIXTUR DETALJ FIXTUR
Välj standardpresentation arbetsstycke	ARBSTYCKE DETALJ ARBSTYCKE
Välj detaljpresentation arbetsstycke	ARBSTYCKE DETALJ ARBSTYCKE
Infoga palett	INFOGA PALETT
Infoga fixtur	INFOGA FIXTUR
Infoga arbetsstycke	INFOGA Arbstycke
Radera palett	RADERA PALETT
Radera fixtur	RADERA FIXTUR
Radera arbetsstycke	RADERA ARBSTYCKE
Radera buffertminne	RADERA BUFFERT- MINNE



Editeringsfunktioner vid presentationssätt formulär	Softkey
Verktygsoptimerad bearbetning	VERKTYG ORIENT.
Arbetsstyckesoptimerad bearbetning	ARBSTYCKE ORIENT.
Anslut respektive separera bearbetningarna	ANSLUTEN SEPARERAD
Markera nivån som tom plats	TOM PLATS
Markera nivån som obearbetad	RAMME

# Välja palettfil

- Välj filhantering i driftart Programinmatning/Editering eller Programkörning: Tryck på knappen PGM MGT
- ▶ Visa filer av typ .P: Tryck på softkey VÄLJ TYP och VISA .P
- ▶ Välj palettfil med pilknapparna eller ange namnet för en ny fil
- Godkänn valet med knappen ENT

i

# Visa palettfil med inmatningsformulär

Palettdrift med verktygs- resp. arbetsstyckesorienterad bearbetning är indelad i tre nivåer:

- Palettnivå PAL
- Fixturnivå FIX
- Arbetsstyckesnivå PGM

På varje nivå är det möjligt att växla till en detaljpresentation. I den normala presentationen kan man fastlägga bearbetningsmetod och status för palett, fixtur och arbetsstycke. Om man editerar en befintlig palett-fil så visas de aktuella uppgifterna. Man använder detaljpresentationen för inställning av palettfilen.

Ställ in palettfilen så att den motsvarar maskinens konfiguration. Om du bara har en fixtur med flera arbetsstycken räcker det att definiera en fixtur FIX med arbetsstycken PGM. Om en palett är utrustad med flera fixturer eller om en uppspänning skall bearbetas på flera sidor, måste man definiera en palett PAL med motsvarande antal fixturnivåer FIX.

Med knappen för bildskärmsuppdelningen kan man växla mellan presentationssätt tabell och presentationssätt formulär.

Det grafiska stödet vid formulärinmatning är inte tillgängligt ännu.

De olika nivåerna i inmatningsformuläret kan nås med därför avsedda softkeys. I inmatningsformulärets statusrad markeras alltid den aktuella nivån med en ljusare färg. Om man växlar till tabellpresentationen, med knappen för bildskärmsuppdelning, kommer markören att befinna sig på samma nivå som vid formulärpresentationen.

PROGRAM BLOCKFÖLJD	EDITE Machi	RA PROG	RAM-TABE thod?	LL		
Fil:TNC:	\DUMF	PGM\PALI <b>Pril</b> fi	ETTE.P KPGM			H
Palet Metod Status	:-ID: ;;	PAL4-: <mark>Arbet:</mark> Råämni	206-4 SSTY./VK E	T. ORII	ENT.	s 📕
Palet Metod Status	t-ID:	PAL4-2 Verkt Råämni	208-11 /gsorien E	TERAT		<b>4</b> " <b>4</b>
Palett Metod: Status	t-ID: ; ; ;	PAL3-2 Verkt Råämni	208-6 /gsorien E	TERAT		DIAGNOSIS
		VISN	ING PALETT	INFOGA		RADERA



### Ställ in palettnivå

- Palett-Id: Palettens namn visas
- Metod: Man kan välja bearbetningsmetod WORKPIECE ORIENTED resp. TOOL ORIENTED. Valet som görs överförs till den därtill hörande arbetsstyckesnivån och skriver eventuellt över befintliga uppgifter. I tabellpresentationen visas metoden ARBETSSTYCKESORIENTERAD med WPO och VERKTYGSORIENTERAD med TO.
- G

Uppgiften TO-/WP-ORIENTED kan inte ställas in via softkey. Den visas bara om olika bearbetningsmetoder har ställts in för arbetsstycket i arbetsstyckes- resp. fixturnivån.

Om bearbetningsmetoden ställs in i fixturnivån, kommer uppgiften att överföras till arbetsstyckesnivån och eventuella befintliga uppgifter att skrivas över.

Status: Sofkey RÅÄMNE markerar paletten med tillhörande fixturer resp. arbetsstycken som ännu inte bearbetade, i fältet status skrivs BLANK in. Använd softkey TOM PLATS om du vill hoppa över paletten vid bearbetningen, i fältet status visas EMPTY

### Inställning av detaljer i palettnivån

- Palett-Id: Ange palettens namn
- Nollpunkt: Ange palettens nollpunkt
- Nollp.tab.: Ange namnet och sökvägen till arbetsstyckets nollpunktstabell. Uppgiften överförs till fixtur- och arbetsstyckesnivån.
- **Säker höjd**: (optional): Säker position för de olika axlarna i förhållande till paletten. Förflyttning till den angivna positionen sker endast om NC-makrot läser detta värde och har programmerats för att utföra förflyttningen.

PROGRAM BLOCKFÖLJD	EDIT Mach	ERA P ining	ROGRAN metho	1-TABEI d?	LL		
Fil:TNC:	NDUMI	PPGM\ PAL	PALETT _FIX	E.P _PGM			н 🚺
Palett Metod: Status	-ID:	PA <mark>AR</mark> RÅ	L4-206 Betsst Amne	-4 Y./VK1	. ORII	ENT.	s 📕
Palett Metod: Status	-ID:	PA VE RÅ	L 4 – 208 R K T Y G S A M N E	3-11 ORIENT	TERAT		4**
Palett Metod: Status	-ID:	PA VE Rå	L 3 – 2 0 8 R K T Y G S Ä M N E	3-6 Sorient	ERAT		DIAGNOSIS
			VISNING FIXTUR- NIVA	PALETT DETALJ PALETT	INFOGA PALETT		RADERA ARBSTYCKE

PROGRAM BLOCKFÖLJD	EDITERA PALETT /	PROGRAM-' NC-PROGI	ABELL Ram?		
Fil:TNC:	NUMPPGM	PALETTE.	Р		
			:м		н 🜔
	كلتك		·m		
Palett-1	(D: PAL	4-206-4			
Nollpunk	<t:< td=""><td></td><td></td><td></td><td>S 📕</td></t:<>				S 📕
×120,238	3 Y202	2,94	<mark>2</mark> 20,326		- <b>-</b>
					<sup>™</sup> <b>≜</b> "
Nollp.ta	b.: TNC	:\RK\TES1	\TABLE01.	D	
Säker bä	sid:				
V V			7100		
^ <b></b>	T		2100		
					DIAGNOSIS
PALETT	ALETT	VISNING	ALETT THEORO		000500
<b>↑</b>	1	FIXTUR-	ETALJ POLETT		OPPETHONE
		NIVÀ F	ALETT		HRUSTYCKE

### Inställning av fixturnivån

- **Fixtur**: Fixturens nummer visas, efter snedstrecket visas antalet fixturer inom denna nivå.
- Metod: Man kan välja bearbetningsmetod WORKPIECE ORIENTED resp. TOOL ORIENTED. Valet som görs överförs till den därtill hörande arbetsstyckesnivån och skriver eventuellt över befintliga uppgifter. I tabellpresentationen indikeras uppgiften ARBETSSTYCKESORIENTERAD med WPO och VERKTYGSORIENTERAD med TO.

Med softkey **ANSLUT/SEPARERA** markerar man fixturer som skall ingå i beräkningen av arbetsförloppet vid verktygsorienterad bearbetning. Anslutna fixturer indikeras av en avbruten skiljelinje, separerade fixturer av en genomgående linje. I tabellpresentationen indikeras anslutna arbetsstycken med **CT0** i kolumnen METOD.

Uppgiften TO-/WP-ORIENTATE kan inte ställas in via softkey, den visas bara om olika bearbetningsmetoder har ställts in för arbetsstycket i arbetsstyckesnivån.

Om bearbetningsmetoden ställs in i fixturnivån, kommer uppgiften att överföras till arbetsstyckesnivån och eventuella befintliga uppgifter att skrivas över.

Status: Med softkey RÅÄMNE markeras fixturen med de tillhörande arbetsstyckena som ännu inte bearbetade och i fältet status först BLANK in. Använd softkey TOM PLATS om du vill hoppa över fixturen vid bearbetningen, i fältet status visas EMPTY

### Inställning av detaljer i fixturnivån

- **Fixtur**: Fixturens nummer visas, efter snedstrecket visas antalet fixturer inom denna nivå.
- **Nollpunkt**: Ange fixturens nollpunkt
- **Nollp.tab.**: Skriv in namnet och sökvägen till nollpunktstabellen som skall användas vid bearbetningen av arbetsstycket. Uppgiften överförs till arbetsstyckesnivån.
- NC-makro: Vid verktygsorienterad bearbetning utförs makrot TCTOOLMODE istället för det normala verktygsväxlingsmakrot.
- Säker höjd: (optional): Säker position för de olika axlarna i förhållande till fixturen.

Säkerhetspositioner kan anges för axlarna. Dessa kan sedan läsas från NC-makron via SYSREAD FN18 ID510 NR 6. Med SYSREAD FN18 ID510 NR 5 kan man utvärdera huruvida ett värde har programmerats i kolumnen eller inte. Förflyttning till den angivna positionen sker endast om NC-makrot läser detta värde och har programmerats för att utföra förflyttningen.

PROGRAM BLOCKFÖLJD	EDITERA PROGRA Machining meth	M-TABELL od?	
Palett-I	D:PAL4-206-4 PALFIX	_PGM	-
Fixtur Metod: Status	: 1/4 Arbetss Råamne	TYCKESORIENTERA	T J
Fixtur Metod: Status	SERVICES	SORIENTERAT	■ <b> </b>
Fixtur Metod: Status	S: 3/4 ARBETSS S: RÅÄMNE	TY./VKT. ORIENT	
FIXTUR FI	XTUR VISNING VISNING PALETT- ARBSTYCK- NIVA	FIXTUR INFOGA DETALJ FIXTUR FIXTUR	RADERA

):PAL4- PA 12 :: :	206-4 LFIX_ 4	P G M		-
	0	Z22,	5	5
d: Y	C:\RK\T	EST\TABL	.E01.D	■ ■
			INFOGA	DIAGNOSIS
			R UISNING UISNING FIXTUR	R UISVING UISVING FIXTUR INFOGA

### Inställning av arbetsstyckesnivån

- Arbetsstycke: Arbetsstyckets nummer visas, efter snedstrecket visas antalet arbetsstycken inom denna fixturnivå.
- Metod: Man kan välja bearbetningsmetod WORKPIECE ORIENTED resp. TOOL ORIENTED. I tabellpresentationen indikeras uppgiften ARBETSSTYCKESORIENTERAD med WPO och VERKTYGSORIENTERAD med TO.
- Med softkey **ANSLUT/SEPARERA** markerar man arbetsstycken som skall ingå i beräkningen av arbetsförloppet vid verktygsorienterad bearbetning. Anslutna arbetsstycken indikeras av en avbruten skiljelinje, separerade arbetsstycken av en genomgående linje. I tabellpresentationen indikeras anslutna arbetsstycken med **CT0** i kolumnen METOD.
- Status: Med softkey RÅÄMNE markeras arbetsstycket som ännu inte bearbetat och i fältet status förs BLANK in. Använd softkey TOM PLATS om du vill hoppa över ett arbetsstycke vid bearbetningen, i fältet status visas Empty



Ställ in metod och status i palett- resp. fixturnivån, uppgiften överförs för alla därtill hörande arbetsstycken.

Vid flera arbetsstyckesvarianter inom en och samma nivå skall arbetsstycken av samma variant anges efter varandra. Vid verktygsorienterad bearbetning kan arbetsstycken av respektive variant sedan markeras med softkey ANSLUT/ÅTSKILJ och bearbetas gruppvis.

### Inställning av detaljer i arbetsstyckesnivån

- Arbetsstycke: Arbetsstyckets nummer visas, efter snedstrecket visas antalet arbetsstycken inom denna fixtur- resp. palettnivå.
- **Nollpunkt**: Ange arbetsstyckets nollpunkt
- Nollp.tab.: Skriv in namnet och sökvägen till nollpunktstabellen som skall användas vid bearbetningen av arbetsstycket. Om man använder samma nollpunktstabell till alla arbetsstycken, anger man namnet och sökvägen i palett- alt. fixturnivån. Uppgiften överförs automatiskt till arbetsstyckesnivån.
- **NC-program**: Ange sökvägen till NC-programmet som behövs för bearbetningen av arbetsstycket.
- Säker höjd: (optional): Säker position för de olika axlarna i förhållande till arbetsstycket. Förflyttning till den angivna positionen sker endast om NC-makrot läser detta värde och har programmerats för att utföra förflyttningen.



PROGRAM BLOCKFÖLJD	EDI REF	TERA P ERENSP	ROGRAN	1-TABEI	LL		
Palett- Arb.sty Nollpur X84,502	ID:P cke: ikt:	AL4-20 PAL 1/4 Y20,	6-4 FIX 957	F 1 PGM 230	ixtur: 6,5362	1	H S
Nollp.t NC-prog Säker h	ab.:  ram:  öjd:	TNC: TNC:	\RK\TE \DUMPP	ST\TAE	BLE01.[ 1.H		** <b>4</b>
×		Y		210	30		DIAGNOSIS
ARBSTYCKE AR		VISNING FIXTUR- NIVA		ARBSTYCKE DETALJ ARBSTYCKE		INFOGA ARBSTYCKE	RADERA ARBSTYCKE

# Förlopp vid verktygsorienterad bearbetning



TNC:n utför bara en verktygsorienterad bearbetning om metoden har valts till VERKTYGSORIENTERAD och att därigenom uppgiften TO resp. CTO står i tabellen.

- TNC:n identifierar genom uppgiften TO resp. CTO i fältet Metod, att den optimerade bearbetningen skall utföras vid dessa rader.
- Palettadministrationen startar det NC-program som står i raden med uppgiften TO.
- Det första arbetsstycket bearbetas tills det är dags för nästa TOOL CALL. I ett speciellt verktygsväxlingsmakro förflyttas verktyget bort från arbetsstycket.
- I kolumnen W-STATE ändras uppgiften BLANK till INCOMPLETE och i fältet CTID skriver TNC:n in ett hexadecimalt värde.

Värdet som har förts in i fält CTID representerar för TNC:n en entydig information om hur långt bearbetningen har utförts. Om detta värde raderas eller ändras är inte längre fortsatt bearbetning eller blockframläsning resp. återstart möjlig.

- Alla andra rader i palettfilen, som har indikeringen CTO i fältet METOD, exekveras på samma sätt som det första arbetsstycket. Bearbetningen av arbetsstycket sker över flera fixturer.
- TNC:n utför efterföljande bearbetningssteg med nästa verktyg och början från raden som innehåller uppgiften TO, vid följande situationer:
  - I nästa rad står uppgiften PAL i fältet PAL/PGM
  - I nästa rad står uppgiften TO eller WPO i fältet METOD
  - I den redan exekverade raden befinner sig ytterligare uppgifter under METOD som inte har status EMPTY eller ENDED.
- Tack vare värdet som har förts in i fältet CTID fortsätter NCprogrammet på det ställe som har lagrats. Som regel utförs en verktygsväxling vid den första detaljen, vid de efterföljande arbetsstyckena undertrycker TNC:n verktygsväxlingen.
- Uppgiften i fältet CTID uppdateras vid varje bearbetningssteg. Om ett END PGM eller M02 utförs i NC-programmet, kommer en eventuell kvarvarande uppgift att raderas och ENDED att föras in i fältet bearbetningsstatus.

Vid en återstart med blockframläsning är bara arbetsstyckesorienterad bearbetning möjlig. Efterföljande detalj bearbetas enligt den angivna metoden.

Värdet som har förts in i fältet CT-ID behålls maximalt två veckor. Inom denna tid kan bearbetningen återupptas vid det lagrade stället. Därefter raderas värdet för att undvika stora datamängder på hårddisken.

Växling av driftart är tillåtet efter exekvering av en grupp uppgifter med TO resp. CTO.

Följande funktioner är inte tillåtna:

- Växling av rörelseområde
- PLC-nollpunktsförskjutning
- M118

# Lämna palettfil

- Välj filhantering: Tryck på knappen PGM MGT
- Välj annan filtyp: Tryck på softkey VÄLJ TYP och softkey för den önskade filtypen, t.ex. VISA .H
- Välj önskad fil

# Exekvera palettfil

l maskinparameter 7683 definierar man om palettabellen skall exekveras block för block eller kontinuerligt (se "Allmänna användarparametrar" på sidan 522)
"Allmänna användarparametrar" på sidan 522).

- Välj filhantering i driftart Program blockföljd eller Program enkelblock: Tryck på knappen PGM MGT
- ▶ Visa filer av typ .P: Tryck på softkey VÄLJ TYP och VISA .P
- Välj palettabell med pilknapparna, bekräfta med knappen ENT
- Exekvera palettabell: Tryck på knappen NC-start, TNC:n utför paletterna på det sätt som har definierats i maskinparameter 7683

1

# 4.13 Palettdrift med verktygsorienterad <mark>be</mark>arbetning

### Bildskärmsuppdelning vid exekvering av palettfil

Om man vill se både programmets innehåll och palettfilens innehåll samtidigt så väljer man bildskärmsuppdelning PROGRAM + PALETT. Under exekveringen visar då TNC:n programmet i den vänstra bildskärmssidan och paletten i den högra bildskärmssidan. För att kunna se programinnehållet innan exekveringen gör man på följande sätt:

- ▶ Välj palettfil
- Välj programmet som du vill kontrollera med pilknapparna
- Tryck på softkey ÖPPNA PROGRAM: TNC:n presenterar det valda programmet i bildskärmen. Nu kan man bläddra i programmet med hjälp av pilknapparna
- ▶ Tillbaka till palettabellen: Tryck på softkey END PGM

PROGRAM BLOCKFÖLJD								EDIT PROG	ERA TABELL	
				NR	PAL/PGM	NAME		>>		н Б
				0	PAL	120			-	
				1	PGM	1.H				
				z	PAL	130				5
				з	PGM	SLOLD	.н			- 1
				4	PGM	FK1.H				-
				5	PGM	SLOLD	.н			\"A
				6	PGM	SLOLD	.н			<b>T</b> 4
				7	PAL	140				
	1 1 1 1 1 1		<u>۵</u> %	s -	IST	22:	25			
		12	27%	SE	Nmコ	LIM	IT 1			
X	+13.1	63 Y	-	-78	.774	ΙZ	+10	00.25	50	
<del>*</del> a	+0.0	00 <del>+</del> A		+0	.000	) ++ B		+0.00	30	
<b>++</b> C	+0.0	00								DIAGNOSIS
						S 1	0.0	00		
ÄR	PR: 12	12 T 5		ZS	2500	F	0	M 5 /	9	
F MAX			VERH BEHO TE	(TYG )VS- ST	ÖPF	NA RAM			PÁ AV	

PROGRAM BLOCKFÖLJD							
11 FLT	NR PAL/PGM	NAME	>>	нБ			
12 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	Ø PAL	120					
13 FLT	1 PGM	1.н					
14 L X-20 Y+50 R0 FMAX	2 PAL	130		S			
15 END PGM FK1 MM	3 PGM	SLOLD.H		- 1			
	4 PGM	FK1.H					
	5 PGM	SLOLD.H					
	6 PGM	SLOLD.H		<b>I</b> (			
	7 PAL	140					
0%	S-IST	22:25					
127%	SENmJ						
X +38.163 Y -	-41.27	1 Z +100	.250				
*a +0.000 *A	+0.000	3 <b>**</b> B + 6	.000				
+C +0.000				DIAGNOSIS			
		S1 0.000	3				
AR PR: 12 12 T 5	Z S 2500	F 0 P	5 / 9				
F MAX	END						







# Programmering: Verktyg

# 5.1 Verktygsrelaterade uppgifter

# Matning F

Matningen **F** är den hastighet i mm/min (tum/min) med vilken verktygets centrum förflyttar sig på sin bana. Den maximala matningen är individuellt inställd för varje axel via maskinparametrar.

### Inmatning

Man kan ange matningshastigheten i **T**-blocket (verktygsanrop) och i alla positioneringsblock (se "Programmera verktygsrörelser för en bearbetning" på sidan 175).

### Snabbtransport

Om snabbtransport önskas anger man G00.

### Varaktighet

En med siffror programmerad matning gäller ända tills ett block med en ny matning programmeras. Om den nya matningen är **G00** (snabbtransport), gäller den senast med siffervärden programmerade matningen åter vid nästa block med **G01**.

### Ändring under programkörning

Matningshastigheten kan justeras med hjälp av potentiometern för matningsoverride F under programkörningen.

# Spindelvarvtal S

Man anger spindelvarvtalet S i antal varv per minut (varv/min) i ett godtyckligt block (t.ex. vid verktygsanropet).

### Programmerad ändring

I bearbetningsprogrammet kan man ändra spindelvarvtalet med ett S-block:



Programmera spindelvarvtal: Tryck på knappen S på alfa-knappsatsen.

Ange nytt spindelvarvtal

### Ändring under programkörning

Spindelvarvtalet kan justeras med hjälp av potentiometern för spindeloverride S under programkörningen.


# 5.2 Verktygsdata

# Förutsättning för verktygskompenseringen

Vanligen programmerar man koordinaterna för konturrörelserna som de är måttsatta i ritningsunderlaget. För att TNC:n då skall kunna beräkna verktygscentrumets bana, alltså utföra en verktygskompensering, måste man ange längd och radie för alla använda verktyg.

Verktygsdata kan programmeras antingen med funktionen **699** direkt i programmet eller separat i verktygstabell. Om man använder sig av verktygsdata i en tabell finns det fler verktygsspecifika informationer. När bearbetningsprogrammet exekveras tar TNC:n hänsyn till alla de inmatade uppgifterna.

# Verktygsnummer, verktygsnamn

Varje verktyg kännetecknas av ett nummer mellan 0 och 254. Om man arbetar med verktygstabell kan man använda högre nummer och dessutom namnge verktygen med ett verktygsnamn. Verktygsnamn får bestå av maximalt 32 tecken.

Verktyget med nummer 0 är förutbestämt som nollverktyg och har längden L=0 och radien R=0. Även i verktygstabellen bör man därför definiera verktyg T0 med L=0 och R=0.

# Verktygslängd L

Verktygslängden L kan bestämmas på två olika sätt:

## Differens mellan verktygets längd och längden på ett nollverktyg L0

Förtecken:

- L>L0: Verktyget är längre än nollverktyget
- L<L0: Verktyget är kortare än nollverktyget

Bestämma längd:

- Förflytta nollverktyget till en utgångsposition i verktygsaxeln (t.ex. arbetsstyckets yta med Z=0)
- Ställ in positionsvärdet i verktygsaxeln till noll (inställning av utgångspunkt)
- Växla in nästa verktyg
- Förflytta verktyget till samma utgångsposition som nollverktyget
- Det presenterade positionsvärdet visar längdskillnaden mellan verktyget och nollverktyget
- Överför värdet men knappen "Överför är-position" till G99-blocket alt. till verktygstabellen

#### Bestämma längden L med hjälp av en förinställningsapparat

Då anger man det uppmätta värdet direkt i verktygsdefinitionen **G99** eller i verktygstabellen.





# Verktygsradie R

Verktygsradien R anges direkt.

# Delta-värde för längd och radie

Delta-värden används för att definiera avvikelser i verktygets längd och radie.

Ett positivt delta-värde motsvarar ett övermått (DL, DR, DR2>0). Vid en bearbetning med övermått anger man värdet för övermåttet vid programmeringen av verktygsanropet med T.

Ett negativt delta-värde motsvarar ett undermått (**DL**, **DR**, **DR2**<0). Ett undermått anges i verktygstabellen för att kompensera för förslitning av ett verktyg.

Delta-värden anges som siffervärden, i ett  ${\rm T}\mbox{-}{\rm block}$  kan man dock även ange värdet med en Q-parameter.

Inmatningsområde: Delta-värdet måste ligga inom området ± 99,999 mm.

G

Delta-värden från verktygstabellen påverkar den grafiska presentationen av **verktyget**. Presentationen av **arbetsstycket** i simuleringen förblir oförändrad.

Delta-värden från **T**-block förändrar **arbetsstyckets** presenterade dimension i simuleringen. Den simulerade **verktygsstorleken** förblir oförändrad.

# Inmatning av verktygsdata i programmet

Man definierar det specifika verktygets nummer, längd och radie en gång i bearbetningsprogrammet, i ett **G99**-block:

▶ Välj verktygsdefinition: Tryck på knappen TOOL DEF



Verktygsnummer Med verktygsnumret bestäms ett verktyg entydigt

> Verktygslängd: Kompenseringsvärde för längden

> Verktygsradie: Kompenseringsvärde för radien



Under dialogen kan man överföra värdet för längden och radien direkt till dialogfältet: Tryck på önskad axel-softkey.

Exempel

N40 G99 T5 L+10 R+5 \*



# Inmatning av verktygsdata i tabellen

I en verktygstabell kan man definiera upp till 30000 verktyg samt lagra deras verktygsdata. Det antal verktyg som TNC:n lägger upp vid öppning av en ny tabell, definierar man via maskinparameter 7260. Beakta även editeringsfunktionerna längre fram i detta kapitel. För att kunna ange flera kompenseringsdata för ett verktyg (indexerade verktygsnummer), ställer man in maskinparameter 7262 på värde som ej är 0.

Man måste använda verktygstabell då

- Man vill använda indexerade verktyg såsom exempelvis stegborr med flera längdkompenseringar (Sida 152)
- Din maskin är utrustad med en automatisk verktygsväxlare
- Man vill mäta verktyg automatiskt med TT 130, se bruksanvisning Avkännarcykler, kapitel 4
- Man vill efterutvidga med bearbetningscykel G122 (se "GROVSKÄR (cykel G122)" på sidan 349)
- Man vill arbeta med bearbetningscyklerna G251 till G254 (se "REKTANGULÄR FICKA (cykel G251)" på sidan 297)
- Man vill arbeta med automatisk skärdataberäkning

#### Verktygstabell: Standard verktygsdata

Förkortn.	Inmatning	Dialog	
Т	Nummer, med vilket verktyget anropas i programmet (t.ex. 5, indexerat: 5.2)	-	
NAME	Namn, med vilket verktyget anropas från program	Verktygsnamn ?	
L	Kompenseringsvärde för verktygslängden L	Verktygslängd ?	
R	Kompenseringsvärde för verktygsradien R	Verktygsradie R?	
R2	Verktygsradie R2 för hörnradiefräsar (endast för tre-dimensionell radiekompensering eller för grafisk simulering av bearbetning med radiefräsar)	Verktygsradie R2?	
DL	Delta-värde verktygslängd L	Tilläggsmått verktygslängd?	
DR	Delta-värde för verktygsradie R	Tilläggsmått verktygsradie?	
DR2	Delta-värde för verktygsradie R2	Tilläggsmått verktygsradie R2?	
LCUTS	Verktygets skärlängd för cykel G122	Skärlängd i verktygsaxeln ?	
ANGLE	Maximal nedmatningsvinkel för verktyget vid pendlande nedmatning i cyklerna <b>G122, G208</b> och <b>G251</b> till <b>G254</b>	Maximal nedmatningsvinkel ?	
TL	Verktygsspärr (TL: för Tool Locked = eng. Spärrat verktyg)	Vkt spärrat? Ja = ENT / Nej = NO ENT	
RT	Nummer för ett systerverktyg – om det finns något – som ersättningsverktyg ( <b>RT</b> : för <b>R</b> eplacement <b>T</b> ool = eng. ersättningsverktyg); se även <b>TIME2</b>	Systerverktyg?	

Förkortn.	Inmatning	Dialog	
TIME1	Verktygets maximala livslängd i minuter. Denna funktion är maskinavhängig och finns beskriven i maskinhandboken	Max. livslängd?	
TIME2	Verktygets maximala livslängd vid ett T-anrop i minuter: Uppnår eller överskrider den aktuella livslängden detta värde, kommer TNC:n att växla in systerverktyget vid nästa T-anrop (se även <b>CUR.TIME</b> )	Maximal livslängd vid TOOL CALL ?	
CUR.TIME	Verktygets aktuella livslängd i minuter: TNC:n räknar själv upp den aktuella livslängden ( <b>CUR.TIME</b> : för <b>CUR</b> rent <b>TIME</b> = eng. aktuell/ löpande tid) automatiskt. För redan använda verktyg kan ett startvärde anges	Aktuell livslängd ?	
DOC	Kommentar till verktyget (maximalt 16 tecken)	Verktygskommentar ?	
PLC	Information om detta verktyg som skall överföras till PLC	PLC-status ?	
PLC-VAL	Värde för detta verktyg som skall överföras till PLC	PLC-värde?	
РТҮР	Verktygstyp för utvärdering i platstabellen	Verktygstyp för platstabell?	
NMAX	Begränsning av spindelvarvtalet för detta verktyg. Övervakar både det programmerade värdet (felmeddelande) och en varvtalsökning via potentiometer: Funktion inaktiv: – anges	Maximalt varvtal [1/min]?	
LIFTOFF	Bestämmer om TNC:n skall friköra verktyget i positiv verktygsaxel vid ett NC-stopp, för att undvika fräsmärken på konturen. Om <b>Y</b> är definierad, förflyttar TNC:n verktyget tillbaka från konturen med 0.1 mm, om denna funktion är aktiverad med M148 i NC- programmet (se "Automatisk lyftning av verktyget från konturen vid NC-stopp: M148" på sidan 222)	Lyftning verktyg Y/N ?	
P1 P3	Maskinberoende funktion: Överföring av ett värde till PLC. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok	Värde?	
KINEMATIC	Maskinberoende funktion: Kinematikbeskrivning för vinkelfräshuvuden, vilken adderas till den aktiva kinematiken	Ytterligare Kinematik beskrivning?	
T-ANGLE	Verktygets spetsvinkel. Används av cykel Centrering (cykel G240), för att kunna beräkna centreringsdjupet utifrån diameteruppgiften	Spetsvinkel (typ DRILL+CSINK)?	
PITCH	Verktygets gängstigning (för tillfället utan funktion)	Gängstigning (endast vkt-typ TAP)?	

# 5.2 Verktygsdata

# Verktygstabell: Verktygsdata för automatisk verktygsmätning

Beskrivning av cykler för automatisk verktygsmätning: Se Bruksanvisning Avkännarcykler, kapitel 4.

Förkortn.	Inmatning	Dialog		
CUT	Antal verktygsskär (max. 20 skär)	Antal skär ?		
LTOL	Tillåten avvikelse från verktygslängden L för att detektera förslitning. Om det inmatade värdet överskrids, spärrar TNC:n verktyget (status <b>L</b> ). Inmatningsområde: 0 till 0,9999 mm	Förslitningstolerans: Längd?		
RTOL	Tillåten avvikelse från verktygsradien R för att detektera förslitning. Om det inmatade värdet överskrids, spärrar TNC:n verktyget (status <b>L</b> ). Inmatningsområde: 0 till 0,9999 mm	Förslitningstolerans: Radie?		
DIRECT.	Verktygets skärriktning för mätning med roterande verktyg	Skärriktning (M3 = -)?		
TT:R-OFFS	Längdmätning: Förskjutning av verktyget från avkännarens centrum till verktygets centrum. Förinställning: Verktygsradie R (knapp NO ENT ger <b>R</b> )	Verktygsförskjutning radie ?		
TT:L-OFFS	Radiemätning: tillägg till verktygsförskjutningen från MP6530 mellan avkännarens överkant och verktygets underkant. Förinställning: 0	Verktygsförskjutning längd ?		
LBREAK	Tillåten avvikelse från verktygslängden L för att detektera brott. Om det inmatade värdet överskrids, spärrar TNC:n verktyget (status <b>L</b> ). Inmatningsområde: 0 till 0,9999 mm	Brott-tolerans: Längd?		
RBREAK	Tillåten avvikelse från verktygsradien R för att detektera brott. Om det inmatade värdet överskrids, spärrar TNC:n verktyget (status L). Inmatningsområde: 0 till 0,9999 mm	Brott-tolerans: Radie?		

# Verktygstabell: Verktygsdata för automatisk varvtals-/ matningsberäkning

Förkortn.	Inmatning	Dialog
ТҮР	Verktygstyp: Softkey VÄLJ TYP (tredje softkeyraden); TNC:n presenterar ett fönster, i vilket man kan välja verktygstypen. För tillfället är endast verktygstyperna DRILL och MILL belagda	Verktygstyp?
TMAT	Verktygs-skärmaterial: Softkey VÄLJ VERKTYGSMATERIAL (tredje softkeyraden); TNC:n presenterar ett fönster, i vilket man kan välja skärmaterial	Verktygs-skärmaterial ?
CDT	Skärdatatabell: Softkey VÄLJ CDT (tredje softkeyraden); TNC:n presenterar ett fönster, i vilket man kan välja skärdatatabell	Namn skärdatatabell ?

# Verktygstabell: Verktygsdata för brytande 3D-avkännarsystem (endast när Bit1 i MP7411 = 1, se även bruksanvisning Avkännarcykler)

Förkortn.	Inmatning	Dialog
CAL-OF1 TNC:n lägger vid kalibreringen in 3D-avkännarens centrumförskjutning i huvudaxeln i denna kolumn, under förutsättning att ett verktygsnummer har angivits i kalibreringsmenyn		Avkännare centrumförskjutning huvudaxel?
CAL-OF2	TNC:n lägger vid kalibreringen in 3D-avkännarens centrumförskjutning i komplementaxeln i denna kolumn, under förutsättning att ett verktygsnummer har angivits i kalibreringsmenyn	
CAL-ANG	TNC:n lägger vid kalibreringen in spindelvinkeln, vid vilken 3D- avkännaren kalibrerades, under förutsättning att ett verktygsnummer har angivits i kalibreringsmenyn	Spindelvinkel vid kalibrering?

#### Editera verktygstabell

Det är alltid verktygstabellen med filnamnet TOOL.T som är aktiv vid programkörning. TOOL.T måste finnas lagrad i katalogen TNC:\ och kan bara editeras i någon av maskindriftarterna. Verktygstabeller som man vill arkivera eller använda för programtest ger man ett annat godtyckligt filnamn med avslutningen .T.

Öppna verktygstabell TOOL.T:

▶ Välj någon av maskindriftarterna



AV PÁ

Välj verktygstabell: Tryck på softkey VERKTYGS TABELL

Sätt softkey EDITERA till "PÅ"

#### Öppna någon annan verktygstabell

▶ Välj driftart Programinmatning/Editering



- Kalla upp filhantering
- ▶ Visa val av filtyp: Tryck på softkey VÄLJ TYP
- Visa filer av typ .T: Tryck på softkey VISA .T
- Välj en av filerna eller skriv in ett nytt filnamn. Godkänn med knappen ENT eller med softkey VÄLJ

När man har öppnat en verktygstabell för editering kan man förflytta markören till en godtycklig position i tabellen med hjälp av pilknapparna eller med softkeys. Man kan skriva över tidigare sparade värden eller lägga in nya värden i tabellen. Ytterligare editeringsfunktioner finner du i den efterföljande tabellen.

Om TNC:n inte kan presentera alla tabellens positioner samtidigt visas ett fält högst upp i tabellen med symbolerna ">>" alt. "<<".

Editeringsfunktioner för verktygstabeller	Softkey
Gå till tabellens början	BORJAN
Gå till tabellens slut	
Gå till föregående sida i tabellen	SIDA
Gå till nästa sida i tabellen	SIDA
Sök efter verktygsnamn i tabellen	SOK VERKTYGS- NAMN
Visa information om verktyg i kolumner eller visa all information om ett verktyg på en bildskärmssida	LISTA FORMULÄR
Hoppa till radens början	RAD- BÖRJAN





Editeringsfunktioner för verktygstabeller	Softkey
Hoppa till radens slut	RAD- SLUT
Kopiera markerat fält	KOPIERA FALT
Infoga kopierat fält	INFOGA FALT
Infoga ett definierbart antal rader (verktyg) vid tabellens slut	LAGG TILL N RADER VID SLUT
Infoga rad med indexerat verktygsnummer efter den aktuella raden. Funktionen är bara aktiv om man får definiera flera kompenseringsdata för ett verktyg (maskinparameter 7262 ej 0). TNC:n infogar en kopia av verktygsdata efter det sista tillgängliga indexet och ökar index med 1. Användning: t.ex. stegborr med flera längdkompenseringar	INFOGA RAD
Radera aktuell rad (verktyg)	RADERA RAD
Visa / visa inte platsnummer	PLATS-NR. UISA DOLJ
Visa alla verktyg / visa endast verktyg som finns lagrade i platstabellen	VERKTYG VISA DOLJ

#### Lämna verktygstabell

Kalla upp filhanteringen och välj en fil av annan typ, t.ex. ett bearbetningsprogram

#### Beakta vid verktygstabeller

Via maskinparameter 7266.x definierar man vilka informationsfält som skall kunna användas i verktygstabellen samt i vilken ordningsföljd de skall presenteras där.



Man kan skriva över enskilda kolumner eller rader i en verktygstabell med innehållet från en annan fil. Förutsättning:

- Målfilen måste redan existera
- Filen från vilken kopieringen skall ske får bara innehålla kolumnerna (raderna) som skall ersättas.

Enskilda kolumner eller rader kopierar man med softkey ERSÄTT FÄLT (se "Kopiera enstaka fil" på sidan 94).

# Skriv över enstaka verktygsdata från en extern PC

Ett extra enkelt sätt att skriva över godtyckliga verktygsdata från en extern PC erbjuds via HEIDENHAIN dataöverföringsprogramvara TNCremoNT (se "Programvara för dataöverföring" på sidan 495). Detta användningsområde gäller när man mäter upp verktygsdata i en extern förinställningsapparat och sedan vill överföra dessa till TNC:n. Beakta följande tillvägagångssätt:

- ▶ Kopiera verktygstabellen TOOL.T i TNC:n, t.ex. till TST.T
- Starta dataöverföringsprogrammet TNCremoNT i PC:n
- Anslut till TNC:n
- Kopiera verktygstabellen TST.T till PC:n
- Reducera filen TST.T med en lämplig texteditor till de rader och kolumner som skall förändras (se bilden uppe till höger). Beakta att överskriftsraden inte får ändras och att data alltid måste vara justerade till kolumnerna. Verktygsnummer (kolumn T) behöver inte vara i löpande följd
- Välj menypunkten <Extras> och <TNCcmd> i TNCremoNT: TNCcmd startas
- För att överföra filen TST.T till TNC:n anger man följande kommando och utför det med Return (se bilden i mitten till höger): put tst.t tool.t /m

	_	<u>л</u>		_
l	_	È	₹	
		-	_	

Vid överföringen skrivs endast de verktygsdata som är definierade i delfilen (t.ex. TST.T) över. Alla andra verktygsdata i tabellen TOOL.T förblir oförändrade.

BEGIN	TST	.т	MM		
Т	NAME			L	R
1				+12.5	+9
3				+23.15	+3.5
[END]					

# 5.2 Verktygsdata

# Platstabell för verktygsväxlare

P

Maskintillverkaren anpassar platstabellens funktionsomfång till den specifika maskinen. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok!

För en automatisk verktygsväxlare behöver man platstabellen TOOL P.TCH. TNC:n förvaltar flera platstabeller med godtyckliga filnamn. Den platstabell som man vill aktivera för programkörningen väljes i någon av programkörnings-driftarterna via filhanteringen (Status M). För att en platstabell skall kunna administrera flera magasin (indexerade platsnummer), ställer man in maskinparameter 7261.0 till 7261.3 på ett värde som ej är noll.

# Editera platstabell i någon av programkörnings-driftarterna



- Välj verktygstabell: Tryck på softkey VERKTYGSTABELL
- PLATS TABELL EDITERA AV PÅ
- Välj platstabell: Tryck på softkey PLATSTABELL
- Sätt softkey EDITERA till PÅ



# Platstabell i driftart Programinmatning/editering väljs

Kalla upp filhantering

PGM MGT

- ▶ Visa val av filtyp: Tryck på softkey VÄLJ TYP
- Visa filer av typ .TCH: Tryck på softkey TCH FILER (andra softkeyraden)
- ▶ Välj en av filerna eller skriv in ett nytt filnamn. Godkänn med knappen ENT eller med softkey VÄLJ

Förkortn.	Inmatning	Dialog
Р	Verktygets platsnummer i verktygsmagasinet	-
т	Verktygsnummer	Verktygsnummer ?
ST	Verktyget är ett specialverktyg ( <b>ST</b> : för <b>S</b> pecial <b>T</b> ool = eng. specialverktyg); om ditt specialverktyg blockerar flera verktygsplatser före och efter sin plats, så spärrar man ett lämpligt antal platser i kolumnen L (Status L)	Specialverktyg ?
F	Verktyget växlas alltid tillbaka till samma plats i magasinet ${\bf F}$ för ${\bf F}$ ixed = eng. fast)	Fast plats? Ja = ENT / Nej = NO ENT
L	Spärra plats ( <b>L</b> : för <b>L</b> ocked = eng. spärrad, se även kolumn ST)	Plats spärrad Ja = ENT / Nej = NO ENT
PLC	Information om denna verktygsplats som skall överföras till PLC	PLC-status ?
TNAME	Presentation av verktygsnamn från TOOL.T	-
DOC	Presentation av kommentar för verktyget från TOOL.T	-
РТҮР	Verktygstyp. Funktionen definieras av maskintillverkaren. Beakta informationen i maskinhandboken	Verktygstyp för platstabell?
P1 P5	Funktionen definieras av maskintillverkaren. Beakta informationen i maskinhandboken	Värde?
RSV	Platsreservation för planmagasin	Plats reserv.: Ja=ENT/ Nej = NOENT
LOCKED_ABOVE	Planmagasin: Spärra plats ovanför	Spärra plats ovanför?
LOCKED_BELOW	Planmagasin: Spärra plats nedanför	Spärra plats under?
LOCKED_LEFT	Planmagasin: Spärra plats till vänster	Spärra plats till vänster?
LOCKED_RIGHT	Planmagasin: Spärra plats till höger	Spärra plats till höger?



Editeringsfunktioner för platstabeller	Softkey
Gå till tabellens början	
Gå till tabellens slut	
Gå till föregående sida i tabellen	SIDA
Gå till nästa sida i tabellen	SIDA
Återställ platstabell	ATERSTALL PLATS- TABELL
Gå till början på nästa rad	NASTA RAD
Återställ kolumn verktygsnummer T	ATERST. SPALT T

# Anropa verktygsdata

Ett verktygsanrop TOOL CALL programmeras i bearbetningsprogrammet med följande uppgifter:

Välj verktygsanrop med knappen TOOL CALL

- TOOL CALL
- Verktygsnummer Ange verktygets nummer eller namn. Verktyget har man redan innan definierat i ett G99block eller i verktygstabellen. TNC:n placerar automatiskt verktygsnamn inom citationstecken. Namnet kopplas samman med ett namn i den aktiva verktygstabellen TOOL .T. För att anropa ett verktyg med andra kompenseringsdata anger man också det i verktygstabellen definierade indexet efter en decimalpunkt
  - **Spindelaxel parallell X/Y/Z ?**: Ange verktygsaxel
  - Spindelvarvtal S: Ange spindelvarvtalet direkt eller låt TNC:n beräkna det om du arbetar med skärdatatabeller. Tryck i så fall på softkey BERÄKNA S AUTOM.. TNC:n begränsar spindelvarvtalet till det maximala värdet som finns angivet i maskinparameter 3515.
  - Matning F: Ange matningen direkt eller låt TNC:n beräkna den om du arbetar med skärdatatabeller. Tryck i så fall på softkey BERÄKNA F AUTOM.. TNC:n begränsar matningen till den maximala matningen i den "långsammaste axeln" (definierat i maskinparameter 1010). F är verksamt ända tills man programmerar en ny matning i ett positioneringsblock eller i ett TOOL CALL-block.
  - Tilläggsmått verktygslängd DL: Delta-värde för verktygslängden
  - ► Tilläggsmått verktygsradie DR: Delta-värde för verktygsradien
  - Tilläggsmått verktygsradie DR2: Delta-värde för verktygsradie 2

#### Exempel: Verktygsanrop

Verktyg nummer 5 anropas med verktygsaxel Z, med spindelvarvtal 2500 varv/min samt en matning 350 mm/min. Övermåttet för verktygslängden och verktygsradie 2 motsvarar 0,2 respektive 0,05 mm, undermåttet för verktygsradien 1 mm.

N20 T 5.2 G17 S2500 DL+0.2 DR-1

D:ET före L och R står för delta-värde.

#### Förval av verktyg vid verktygstabell

Om man arbetar med verktygstabell kan det nästkommande verktyget förväljas med ett **G51**-block. I detta TOOL DEF-block anges bara verktygsnumret, alternativt en Q-parameter eller ett verktygsnamn inom citationstecken.

# Verktygsväxling

-E

Verktygsväxling är en maskinavhängig funktion. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok!

# Verktygsväxlingsposition

Verktygsväxlingspositionen måste kunna nås utan risk för kollision. Med tilläggsfunktionerna **M91** och **M92** kan man ange en maskinfast växlingsposition. Om **T0** har programmerats före det första verktygsanropet kommer TNC:n att förflytta spindelaxeln till en position som är oberoende av verktygslängden.

# Manuell verktygsväxling

Innan en manuell verktygsväxling utförs skall spindeln stoppas och verktyget förflyttas till verktygsväxlingspositionen:

- Programmerad körning till verktygsväxlingspositionen
- Avbrott i programkörningen, se "Stoppa bearbetningen", sida 478
- Växla verktyget
- Återuppta programkörningen, se "Fortsätt programkörning efter ett avbrott", sida 480

# Automatisk verktygsväxling

Vid automatisk verktygsväxling avbryts inte programexekveringen. Vid ett verktygsanrop med **T** växlar TNC:n in det anropade verktyget från verktygsmagasinet.



# Automatisk verktygsväxling då livslängden har överskridits: M101



**M101** är en maskinavhängig funktion. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok!

Om ett verktygs aktuella livslängd uppnår **TIME2** växlar TNC:n automatiskt in ett systerverktyg. För att åstadkomma detta aktiveras funktionen i programmets början med tilläggsfunktionen **M101**. Funktionen **M101** kan upphävas med **M102**.

Den automatiska verktygsväxlingen sker

- efter nästa NC-block efter det att livslängden har löpt ut, eller
- senast någon minut efter att livslängden har löpt ut (beräkningen gäller för 100%-potentiometerinställning)
- Om livslängden löper ut vid aktiv M120 (Look Ahead)b, kommer TNC:n att växla verktyget först efter det block som du har upphävt radiekompenseringen i med ett R0block.

TNC:n utför även automatisk verktygsväxling om en bearbetningscykel exekveras vid växlingsögonblicket.

TNC:n utför inte någon automatisk verktygsväxling så länge ett verktygsväxlingsprogram exekveras.

# Förutsättning för standard NC-block med radiekompensering G40, G41, G42

Systerverktygets radie måste vara densamma som det ursprungliga verktygets radie. Om radien inte är densamma så kommer TNC:n att visa ett felmeddelande och växlar inte in systerverktyget.



# 5.3 Verktygskompensering

# Introduktion

TNC:n korrigerar verktygsbanan med kompensationsvärdet för verktygslängden i spindelaxeln och för verktygsradien i bearbetningsplanet.

När man skapar bearbetningsprogrammet direkt i TNC:n, är kompenseringen för verktygsradien bara verksam i bearbetningsplanet. TNC:n tar då hänsyn till upp till fem axlar, inklusive rotationsaxlar.

# Kompensering för verktygslängd

Kompenseringen för verktygslängden aktiveras automatiskt så fort ett verktyg anropas och förflyttas i spindelaxeln. Den upphävs direkt då ett verktyg med längden L=0 anropas.



När man upphäver en positiv längdkompensering med **T0**, minskar avståndet mellan verktyget och arbetsstycket.

Efter ett verktygsanrop **TOOL CALL** ändrar sig verktygets programmerade sträcka i spindelaxeln med längddifferensen mellan det gamla och det nya verktyget.

Vid längdkompenseringen tas hänsyn till delta-värdet både från Tblocket och det från verktygstabellen.

 $\label{eq:compensation} \text{Kompenseringsvärde} = \textbf{L} + \textbf{D}\textbf{L}_{\text{TOOL CALL}} + \textbf{D}\textbf{L}_{\text{TAB}} \; \text{med}$ 

 L:
 Verktygslängd L från G99-block eller verktygstabell

 DL TOOL CALL:
 Tilläggsmått DL för längd från T-block (inkluderas inte i det presenterade positionsvärdet)

 DL TAB:
 Tilläggsmått DL för längd från verktygstabellen





# Kompensering för verktygsradie

Programblock för verktygsrörelser innehåller

RL eller RR för en radiekompensering

则

- **R+** eller **R-**, för radiekompensering vid en axelparallell förflyttning
- **RO**, då ingen radiekompensering skall utföras

Radiekompenseringen aktiveras så snart ett verktyg har anropats och förflyttas med ett rätlinjeblock i bearbetningsplanet med RL eller RR.

TNC:n upphäver	radiekompenseringen	när man:
----------------	---------------------	----------

programmerar ett rätlinjeblock med RO

- lämna konturen med funktionen DEP
- programmerar ett PGM CALL
- kalla upp ett nytt program med PGM MGT

Vid radiekompensering tas hänsyn till både delta-värdet från **TOOL CALL**-blocket och det från verktygstabellen:

Kompenseringsvärde =  $\mathbf{R} + \mathbf{DR}_{TOOL CALL} + \mathbf{DR}_{TAB}$  med

R:	Verktygsradie <b>R</b> från <b>TOOL DEF</b> -block eller verktygstabell
DR <sub>TOOL CALL</sub> :	Tilläggsmått <b>DR</b> för radie från <b>TOOL CALL</b> -block (inkluderas inte i det presenterade positionsvärdet)
DR <sub>TAB:</sub>	Tilläggsmått <b>DR</b> för radie från verktygstabellen

#### Konturrörelser utan radiekompensering: R0

Verktyget förflyttar sig i bearbetningsplanet med sitt centrum på den programmerade konturen alt. till de programmerade koordinaterna.

Användningsområde: Borrning, förpositionering.





#### Konturrörelser med radiekompensering: G42 och G41

- **G42** Verktyget förflyttas på höger sida om konturen
- **G41** Verktyget förflyttas på vänster sida om konturen

Verktygets centrum förflyttas därvid på ett avstånd motsvarande verktygsradien från den programmerade konturen. "Höger" och "vänster" hänför sig till verktygets läge, i förflyttningsriktningen, i förhållande till arbetsstyckets kontur. Se bilderna till höger.



Mellan två programblock med olika radiekompenseringar **G42** och **G41** måste det finnas minst ett förflyttningsblock i bearbetningsplanet utan radiekompensering (alltså **G40**).

En radiekompensering är fullt aktiverad i slutet på det block som den programmeras i första gången.

Man kan även aktivera radiekompenseringen för bearbetningsplanets tilläggsaxlar. Programmera i sådana fall tilläggsaxlarna i varje efterföljande block eftersom TNC:n annars åter kommer att utföra radiekompenseringen i huvudaxlarna.

Vid första blocket med radiekompensering **G42/G41** och vid upphävande med G40 positionerar TNC:n alltid verktyget vinkelrätt mot den programmerade start- eller slutpunkten. Positionera därför verktyget i blocket innan den första konturpunkten, resp. efter den sista konturpunkten, så att inga skador på konturen uppstår.

#### Inmatning av radiekompenseringen

Radiekompenseringen anger man i ett G01-block:

641	Verktygsrörelse till vänster om den programmerade konturen: Välj funktion G41, eller
642	Verktygsrörelse till höger om den programmerade konturen: Välj funktion G42, eller
640	Verktygsrörelse utan radiekompensering resp. upphäva radiekompensering: Välj funktion G40
	Avsluta block: Tryck på knappen END





#### Radiekompensering: Bearbeta hörn

Ytterhörn:

När man har programmerat en radiekompensering förflyttar TNC:n verktyget runt ytterhörn på en övergångscirkel eller på en spline (väljes via MP7680). Om det är nödvändigt kommer TNC:n att minska matningshastigheten vid ytterhörnet, exempelvis vid stora riktningsförändringar.

#### Innerhörn:

Vid innerhörn beräknar TNC:n skärningspunkten mellan de kompenserade banorna som verktygets centrum förflyttar sig på. Från denna punkt förflyttas sedan verktyget på nästa konturelement. På detta sätt skadas inte arbetsstycket vid bearbetning av innerhörn. Den tillåtna verktygsradien begränsas därför av den programmerade konturens geometri.



Vid bearbetning av innerhörn får start- eller slutpunkten inte läggas vid konturhörnpunkten, då kan konturen skadas.

# Bearbeta hörn utan radiekompensering

Då radiekompensering inte används kan verktygsbanan och matningshastigheten påverkas vid hörn på arbetsstycket med hjälp av tilläggsfunktionen **M90**, Se "Rundning av hörn: M90", sida 209.







# 5.4 Peripheral Milling: 3Dradiekompensering med verktygsorientering

# Användningsområde

Vid Peripheral Milling förskjuter TNC:n verktyget vinkelrätt mot rörelseriktningen och vinkelrät mot verktygsriktningen med summan av delta-värdena DR (verktygstabell och T-block).

Kompenseringsriktningen bestämmer man med radiekompensering **G41/G42** (se bilden uppe till höger, rörelseriktning Y+).

För att TNC:n skall kunna uppnå den angivna verktygsorienteringen måste man aktivera funktionen M128 (se "Bibehåll verktygsspetsens position vid positionering av rotationsaxlar (TCPM): M128 (softwareoption 2)" på sidan 228) och sedan aktivera

verktygsradiekompenseringen. TNC:n positionerar då maskinens rotationsaxlar automatiskt så att verktyget uppnår den med rotationsaxlarnas koordinater fastställda verktygsorienteringen med den aktiva kompenseringen.

- P

ᇞ

Denna funktion är bara möjlig i maskiner där rotationsaxlarnas konfiguration tillåter att rymdvinkel används. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.

TNC:n kan inte positionera rotationsaxlarna automatiskt i alla maskiner. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.



#### Kollisionsrisk!

Vid maskiner, vars rotationsaxlar endast tillåter ett begränsat rörelseområde, kan det uppträda rörelser vid den automatiska positioneringen som kräver exempelvis en 180°-vridning av bordet. Beakta även kollisionsrisken mellan huvudet och arbetsstycket eller spännanordningar.

Verktygsorienteringen kan man definiera i ett G01-block enligt följande beskrivning.

#### Exempel: Definition av verktygsorienteringen med M128 och rotationsaxlarnas koordinater

N10 G00 G90 X-20 Y+0 Z+0 B+0 C+0 *	Förpositionering
N20 M128 *	Aktivera M128
N30 G01 G42 X+0 Y+0 Z+0 B+0 C+0 F1000 *	Aktivera radiekompensering
N40 X+50 Y+0 Z+0 B-30 C+0 *	Förflytta rotationsaxel (verktygsorientering)

# 5.5 Arbeta med skärdatatabeller

# Hänvisning

- U

TNC:n måste förberedas för arbete med skärdatatabeller av maskintillverkaren.

l vissa maskiner finns inte alla här beskrivna funktioner tillgängliga - alternativt fler funktioner tillgängliga. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.

# Användningsområde

Via skärdatatabeller, i vilka godtyckliga kombinationer av arbetsstyckes-/skärmaterial finns definierade, kan TNC:n beräkna spindelvarvtal S och banhastighet F med hjälp av skärhastighet V<sub>C</sub> och matning per tand f<sub>Z</sub>. Grundläggande för beräkningen är att man anger arbetsstyckets material i programmet samt olika verktygsspecifika egenskaper i verktygstabellen.

Innan man låter TNC:n beräkna skärdata automatiskt måste man ha aktiverat den verktygstabell, från vilken TNC:n skall hämta de verktygsspecifika uppgifterna, i driftart programtest (status S).

Editeringsfunktioner för skärdatatabeller	Softkey
Infoga rad	INFOGA RAD
Radera rad	RADERA RAD
Gå till början på nästa rad	NASTA RAD
Sortera tabell	SORTERA B1OCK- NUMMER
Kopiera markerat fält (andra softkeyraden)	KOPIERA FALT
Infoga kopierat fält (andra softkeyraden)	INFOGA FALT
Editera tabellformat (andra softkeyraden)	FORMAT EDITERA





# Tabeller för arbetsstyckets material

Man definierar arbetsstyckesmaterial i tabellen WMAT.TAB (se bilden uppe till höger). WMAT.TAB lagras standardmässigt i katalogen TNC:\ och kan innehålla ett godtyckligt antal materialnamn. Materialnamnen får vara maximalt 32 tecken långa (även mellanslag). TNC:n visar innehållet i kolumnen NAME när man bestämmer arbetsstyckets material i programmet (se efterföljande avsnitt).

> Om man vill förändra standardtabellen för arbetsstyckesmaterial, måste man kopiera denna till en annan katalog. Annars skrivs dina ändringar över med HEIDENHAIN-standarddata vid en mjukvaru-uppdatering. Definiera i sådana fall sökvägen i filen TNC.SYS med nyckelord WMAT= (se "Konfigurationsfil TNC.SYS", sida 171).

För att förhindra dataförlust skall man ta en backup på filen WMAT.TAB med jämna intervaller.

# Ange arbetsstyckets material i NC-programmet

I NC-programmet väljer man arbetsstyckets material ur tabellen WMAT.TAB med hjälp av softkey WMAT:



▶ Växla in softkeyrad med specialfunktioner

- WMAT VÄLJ FÖNSTER
- Programmera arbetsstyckesmaterial: Tryck på softkey WMAT i driftart Programinmatning/Editering.
- Visa tabell WMAT.TAB: Tryck på softkey VÄLJ ARBETSMATERIAL, TNC:n visar arbetsstyckesmaterialen som finns lagrade i WMAT.TAB i ett överlagrat fönster
- Välja arbetsstyckesmaterial: Förflytta markören med pilknapparna till det önskade materialet och bekräfta med knappen ENT. TNC:n överför arbetsstyckesmaterialet till WMAT-blocket
- Avsluta dialogen: Tryck på knappen END
- Om man ändrar WMAT-blocket i ett program kommer TNC:n att visa ett varningsmeddelande. Kontrollera om skärdata som lagrats i TOOL CALL-blocket fortfarande är giltiga.

MANUEI	L DRIFT E	DITERA AMN ?	PROGRAI	M-TABEI	LL		
- 50	: WMAT.TAB						
NR	NAME	DOC					n 📝
ø	110 WCrV 5	WerkzStah	1.2519				
1	14 NiCr 14	Einsatz-Stal	1 1.5752				
2	142 WV 13	WerkzStah	1.2562				s 🔳
3	15 CrNi 6	Einsatz-Sta	1 1.5919				
4	16 CrMo 4	4 Baustahl 1.	7337				•
5	16 MnCr 5	Einsatz-Stal	1 1.7131				
6	17 MoV 8 4	Baustahl 1.	5406				т
7	18 CrNi 8	Einsatz-Sta	1 1.5920				A
8	19 Mn 5	Baustahl 1.0	9482				T
9	21 MnCr 5	WerkzStah	1.2162				
10	26 CrMo 4	Baustahl 1.	7219				
11	28 NiCrMo	4 Baustahl 1.	5513				•
12	30 CrMoV 9	VergStahl	1.7707				
13	30 CrNiMo	8 VergStahl	1.6580				
14	31 CrMo 12	Nitrier-Sta	1 1.8515				
15	31 CrMoV 9	Nitrier-Sta	1 1.8519				
16	32 CrMo 12	VergStahl	1.7361				
17	34 CrAl 6	Nitrier-Sta	1 1.8504				DTOCNOR
18	34 CrAlMo	5 Nitrier-Sta	1 1.8507				DIAGNOS.
19	34 CrAlNi	7 Nitrier-Sta	1 1.8550				
BöR	JAN SLU	r SIDA	SIDA	INFOGA RAD	RADERA	NASTA	ORDER

# Tabell för verktygsskärets material

Man definierar verktygsmaterialen i tabellen TMAT.TAB. TMAT.TAB lagras standardmässigt i katalogen TNC:\ och kan innehålla ett godtyckligt antal skärmaterialnamn (se bilden uppe till höger). Skärmaterialnamnet får vara maximalt 16 tecken långt (även mellanslag). TNC:n visar innehållet i kolumnen NAME när man bestämmer verktygets skärmaterial i verktygstabellen TOOL.T.

> Om man vill förändra standardtabellen för verktygsmaterial, måste man kopiera denna till en annan katalog. Annars skrivs dina ändringar över med HEIDENHAIN-standarddata vid en mjukvaru-uppdatering. Definiera i sådana fall sökvägen i filen TNC.SYS med nyckelord TMAT= se "Konfigurationsfil TNC.SYS", sida 171.

För att förhindra dataförlust skall man ta en backup på filen TMAT.TAB med jämna intervaller.



Man definierar kombinationer av arbetsstyckes- och skärmaterial med tillhörande skärdata i en tabell med efternamnet .CDT (eng. cutting data file: skärdatatabell; se bilden i mitten till höger). Du kan själv fritt konfigurera uppgifterna i skärdatatabellen. Förutom kolumnerna NR, WMAT och TMAT, vilka alltid krävs, kan TNC:n hantera upp till fyra kombinationer av skärhastighet ( $V_C$ ) och matning (F).

I katalogen TNC:\ finns standardtabellen för skärdata FRAES\_2.CDT lagrad. Man kan editera och utöka FRAES\_2.CDT godtyckligt eller lägga till ett godtyckligt antal nya skärdatatabeller.

Om man vill förändra standardtabellen för skärdata, måste man kopiera denna till en annan katalog. Annars skrivs dina ändringar över med HEIDENHAIN-standarddata vid en mjukvaru-uppdatering (se "Konfigurationsfil TNC.SYS", sida 171).

Alla skärdatatabeller måste finnas lagrade i samma katalog. Om katalogen inte är standardkatalogen TNC:\, måste man ange sökvägen till de egna skärdatatabellerna i filen TNC.SYS efter nyckelordet PCDT=.

För att förhindra dataförlust skall man ta en backup på sina skärdatatabeller med jämna intervaller.

MANUELL	DRIFT EI	DITERA F AMN ?	PROGRAM	1-TABE	LL		
Fil: NR	TMAT.TAB NAME	DOC					н 📭
		HM Deschicht	9 t				
2	HC-P25	HM beschicht					-
3	HSS	nin beschiefte					S
4	HSSE-Co5	HSS + Kobalt					(1)
5	HSSE-Co8	HSS + Kobalt					
6	HSSE-Co8-Ti	N HSS + Kobalt					т
7	HSSE/TICN	TiCN-beschick	ntet				. <b>∧</b> ∧
8	HSSE/T iN	TiN-beschich	tet				T T
9	HT-P15	Cermet					
10	HT-M15	Cermet					
11	HW-K15	HM unbeschic	ntet				
12	HW-K25	HM unbeschic	ntet				
13	HW-P25	HM unbeschic	ntet				
14	HW-P35	HM unbeschic	ntet				
15	Hartmetall	Vollhartmeta	11				
[ END ]							
							DIAGNOSIS
BÖRJA	N SLUT	SIDA	SIDA	TNEOGO	PODEPO	NOSTO	
1		1	L L	RAD	RAD	RAD	ORDER

F 1 1	FRAES_2.CDT						
IR	WMAT	тмат	Vc1	F1	Vc2	F2	м 🖸
,	St 33-1	HSSE/T iN	40	0,016	55	0,020	
L	St 33-1	HSSE/TiCN	40	0,016	55	0,020	
2	St 33-1	HC-P25	100	0,200	130	0,250	9 <b>I</b>
3	St 37-2	HSSE-Co5	20	0,025	45	0,030	
	St 37-2	HSSE/TiCN	40	0,016	55	0,020	
5	St 37-2	HC-P25	100	0,200	130	0,250	
3	St 50-2	HSSE/T IN	40	0,016	55	0,020	т
,	St 50-2	HSSE/TiCN	40	0,016	55	0,020	L
3	St 50-2	HC-P25	100	0,200	130	0,250	Т
3	St 60-2	HSSE/T iN	40	0,016	55	0,020	
0	St 60-2	HSSE/TiCN	40	0,016	55	0,020	
1	St 60-2	HC-P25	100	0,200	130	0,250	•
2	C 15	HSSE-Co5	20	0,040	45	0,050	
3	C 15	HSSE/TiCN	26	0,040	35	0,050	
4	C 15	HC-P35	70	0,040	100	0,050	
5	C 45	HSSE/T iN	26	0,040	35	0,050	
6	C 45	HSSE/TiCN	26	0,040	35	0,050	
17	C 45	HC-P35	70	0,040	100	0,050	
8	C 60	HSSE/T IN	26	0,040	35	0,050	DIAGNOSI
9	C 60	HSSE/TICN	26	0,040	35	0,050	
	C 60 C 60	HSSE/T IN HSSE/T ICN	26 26	0,040 0,040	35 35	0,050 0,050	DIAGNOSI

# Lägga in nya skärdatatabeller

- Välj driftart Programinmatning/Editering
- Välj filhantering: Tryck på knappen PGM MGT
- Välj katalogen som skärdatatabellerna alltid skall lagras i (standard: TNC:\)
- Ange ett godtyckligt filnamn och filtypen .CDT, bekräfta med knappen ENT
- TNC:n öppnar en standard-skärdatatabell eller visar i den högra bildskärmshalvan olika tabellformat (maskinberoende), vilka är olika beträffande antal skärhastigheter/matningskombinationer. Förflytta i detta fall markören med pilknapparna till det önskade tabellformatet och bekräfta med knappen ENT. TNC:n genererar en ny tom skärdatatabell

# Erforderliga uppgifter i verktygstabellen

- Verktygsradie kolumn R (DR)
- Antal skär (endast vid fräsverktyg) kolumn CUT
- Verktygstyp kolumn TYP
- Verktygstypen påverkar beräkningen av matningshastigheten:
- Fräsverktyg: F = S · f<sub>Z</sub> · z
- Alla andra verktyg:  $F = S \cdot f_U$
- S: Spindelvarvtal
- f<sub>Z</sub>: Matning per tand
- f<sub>U</sub>: Matning per varv
- z: Antal skär
- Verktygsskärmaterial kolumn TMAT
- Namn på skärdatatabellen som skall användas för detta verktyg kolumn CDT
- Man väljer verktygstypen, verktygsskärmaterialet och namnet på skärdatatabellen via softkeys i verktygstabellen (se "Verktygstabell: Verktygsdata för automatisk varvtals-/matningsberäkning", sida 149).



# Tillvägagångssätt vid arbete med automatisk beräkning av varvtal/matning

- 1 Om det inte redan har skrivits in: Skriv in arbetsstyckets material i filen WMAT.TAB
- **2** Om det inte redan har skrivits in: Skriv in verktygets material i filen TMAT.TAB
- **3** Om det inte redan har skrivits in: Skriv in alla verktygsspecifika data som krävs för skärdataberäkningen i verktygstabellen:
  - Verktygsradie
  - Antal skär
  - Verktygstyp
  - Verktygs-skärmaterial
  - Till verktyget hörande skärdatatabell
- 4 Om det inte redan har skrivits in: Skriv in skärdata i en godtycklig skärdatatabell (CDT-fil)
- **5** Driftart test: Aktivera verktygstabellen från vilken TNC:n skall hämta de verktygsspecifika uppgifterna (status S)
- 6 I NC-programmet: Bestäm arbetsstyckets material via softkey WMAT
- 7 I NC-programmet: Låt spindelvarvtal och matning beräknas automatiskt via softkey i TOOL CALL-blocket



# Förändra tabellstruktur

För TNC:n är skärdatatabellerna så kallade "fritt definierbara tabeller". Man kan ändra de fritt definierbara tabellernas format med struktureditorn.



TNC:n kan hantera maximalt 200 tecken per rad och maximalt 30 kolumner.

Om man i efterhand infogar en kolumn i en befintlig tabell kommer TNC:n inte automatiskt att förskjuta redan inmatade värden.

# Kalla upp struktur-editor

Tryck på softkey EDITERA FORMAT (andra softkeyraden). TNC:n öppnar editorfönstret (se bilden till höger), i vilket tabellstrukturen presenteras "vriden med 90°". En rad i editorfönstret definierar en kolumn i den tillhörande tabellen. Strukturkommandonas (uppgift i överskrift) betydelse kan utläsas i tabellen här bredvid.

# Avsluta struktureditor

Tryck på knappen END. TNC omvandlar uppgifterna som redan fanns lagrade i tabellen till det nya formatet. Element som TNC:n inte kan omvandla till den nya strukturen markeras med # (t.ex. om man har förminskat kolumnbredden).

Strukturkommando	Betydelse
NR	Kolumnnummer
NAME	Kolumnöverskrift
ТҮР	N: Numeriska uppgifter C: Alfanumerisk uppgift
WIDTH	Kolumnens bredd. Vid typ N endast heltal, komma och decimaler
DEC	Antal decimaler (max. 4, endast verksam vid typ N)
ENGLISH till HUNGARIA	Språkberoende dialog upp till (max. 32 tecken)



# Dataöverföring av skärdatatabeller

Om man läser ut en fil av filtypen .TAB eller .CDT via ett externt datasnitt kommer TNC:n även att läsa ut tabellens strukturdefinition. Strukturdefinitionen börjar med raden #STRUCTBEGIN och slutar med raden #STRUCTEND. De enskilda kodordens betydelse kan utläsas i tabellen "Struktur-kommando" (se "Förändra tabellstruktur", sida 170). Efter #STRUCTEND lagrar TNC:n tabellens egentliga innehåll.

# Konfigurationsfil TNC.SYS

Man måste använda konfigurationsfilen TNC.SYS när de egna skärdata-tabellerna inte finns lagrade i standard-katalogen TNC:\. Då fastlägger man sökvägen till de egna skärdata-tabellerna i TNC.SYS.



Filen TNC.SYS måste finnas lagrad i rot-katalogen TNC:\.

Uppgifter i TNC.SYS	Betydelse
WMAT=	Sökväg till tabeller för arbetsstyckesmaterial
TMAT=	Sökväg till tabeller för skärmaterial
PCDT=	Sökväg till tabeller för skärdata

#### **Exempel på TNC.SYS**

WMAT=TNC:\CUTTAB\WMAT_GB.TAB
TMAT=TNC:\CUTTAB\TMAT_GB.TAB
PCDT=TNC:\CUTTAB\







Programmering: Programmering av konturer

# 6.1 Verktygsrörelser

# Konturfunktioner

Ett arbetsstycke består oftast av flera sammanfogade konturelement, såsom exempelvis räta linjer och cirkelbågar. Med konturfunktionerna programmerar man verktygsrörelser för **rätlinjer** och **cirkelbågar**.

# Tilläggsfunktioner M

Med TNC:ns tilläggsfunktioner styr man

- programförloppet, t.ex. ett avbrott i programexekveringen
- maskinfunktionerna, såsom påslag och avstängning av spindelrotationen och kylvätskan
- verktygets konturbeteende

# Underprogram och programdelsupprepningar

Om en bearbetningssekvens skall utföras flera gånger i programmet anger man denna en gång i form av ett underprogram eller en programdelsupprepning. Om en del av programmet bara skall utföras under vissa förutsättningar lägger man även då denna bearbetningssekvens i ett underprogram. Dessutom kan ett bearbetningsprogram anropa och utföra ett annat bearbetningsprogram.

Programmering med underprogram och programdelsupprepningar beskrivs i kapitel 9.

# Programmering med Q-parametrar

I bearbetningsprogrammet används Q-parametrar som ersättare för siffervärden: En Q-parameter tilldelas ett siffervärde på ett annat ställe. Med Q-parametrar kan man programmera matematiska funktioner som påverkar programexekveringen eller beskriver en kontur.

Dessutom kan man utföra mätningar med 3D-avkännarsystem under programexekveringen med hjälp av Q-parameterprogrammering.

Programmeringen med Q-parametrar beskrivs i kapitel 10.





# 6.2 Allmänt o<mark>m</mark> konturfunktioner

# 6.2 Allmänt om konturfunktioner

# Programmera verktygsrörelser för en bearbetning

När man skapar ett bearbetningsprogram programmerar man konturfunktionerna för arbetsstyckets individuella konturelement efter varandra. När detta utförs anges oftast **koordinaterna för konturelementens slutpunkter** från ritningsunderlaget. Från dessa koordinatangivelser, verktygsdata och radiekompenseringen beräknar TNC:n verktygets verkliga rörelsebana.

TNC:n förflyttar alla maskinaxlar, som har programmerats i programblockets konturfunktion, samtidigt.

#### Rörelser parallella med maskinaxlarna

Programblocket innehåller en koordinatuppgift: TNC:n förflyttar verktyget parallellt med den programmerade maskinaxeln.

Beroende på din maskins konstruktion rör sig antingen verktyget eller maskinbordet med det uppspända arbetsstycket vid bearbetningen. Programmering av konturrörelserna skall dock alltid utföras som om det vore verktyget som förflyttar sig.

#### Exempel:

#### N50 G00 X+100 \*

N50	Blocknummer
G00	Konturfunktion "Rätlinje med snabbtransport"
X+100	Slutpunktens koordinater

Verktyget behåller Y- och Z-koordinaten oförändrade och förflyttar sig till positionen X=100. Se bilden uppe till höger.

#### Rörelser i huvudplanet

Programblocket innehåller två koordinatuppgifter: TNC:n förflyttar verktyget i det programmerade planet.

#### Exempel:

N50 G00 X+70 Y+50 \*

Verktyget behåller Z-koordinaten oförändrad och förflyttas i XY-planet till positionen X=70, Y=50. Se bilden i mitten till höger.

#### Tredimensionell rörelse

Programblocket innehåller tre koordinatuppgifter: TNC:n förflyttar verktyget i rymden till den programmerade positionen.

Exempel:

N50 G01 X+80 Y+0 Z-10 \*







#### Inmatning av fler än tre koordinater

TNC:n kan styra upp till fem axlar simultant. Vid femaxlig bearbetning förflyttas exempelvis tre linjära och två roterande axlar samtidigt.

Bearbetningsprogrammet för en sådan bearbetning genereras oftast i ett CAD-system eftersom det är för komplicerat för att kunna programmeras direkt i maskinen.

Exempel:

#### N G01 G40 X+20 Y+10 Z+2 A+15 C+6 F100 M3 \*

Rörelser med fler än 3 axlar kan inte simuleras grafiskt i TNC:n.

#### Cirklar och cirkelbågar

Vid cirkulära rörelser förflyttar TNC:n två maskinaxlar samtidigt: Verktyget rör sig på en cirkelbåge i förhållande till arbetsstycket. Vid cirkelrörelser kan man ange ett cirkelcentrum.

Med konturfunktionerna för cirkelbågar programmerar man cirklar i huvudplanen: Huvudplanet definieras vid verktygsanropet genom att spindelaxeln bestäms:

Spindelaxel	Huvudplan	Cirkelcentrum
Z (G17)	<b>XY</b> , även UV, XV, UY	l, J
Y (G18)	<b>ZX</b> , även WU, ZU, WX	К, І
X (G19)	<b>YZ</b> , även VW, YW, VZ	Ј, К





Cirklar som inte ligger parallellt med ett huvudplan kan programmeras med funktionen "3D-vridning av bearbetningsplanet" (se "BEARBETNINGSPLAN (cykel G80, software-option 1)", sida 403) eller med Qparametrar (se "Princip och funktionsöversikt", sida 432).

#### Rotationsriktning för cirkelrörelser

När en cirkelrörelse inte ansluter tangentiellt till ett annat konturelement anger man rotationsriktningen med följande funktioner:

Medurs vridning: G02/G12

Moturs vridning: G03/G13



#### Radiekompensering

Radiekompenseringen måste stå i blocket som utför förflyttningen fram till det första konturelementet. Radiekompenseringen får inte börja i ett block med en cirkelbåge. Den måste programmeras tidigare i ett rätlinjeblock (se "Konturfunktioner – rätvinkliga koordinater", sida 182).

#### Förpositionering

Förpositionera verktyget i början av ett bearbetningsprogram på ett sådant sätt att verktyg eller arbetsstycke inte kan skadas.



# 6.3 Framkörning till och frånkörning från kontur

# Start- och slutpunkt

Verktyget förflyttas från startpunkten till den första konturpunkten. Krav på startpunkten:

- Programmerad utan radiekompensering
- Går att köra till utan kollisionsrisk
- Nära den första konturpunkten

#### Exempel

Bilden uppe till höger: Om man placerar startpunkten i det mörkgrå området så kommer konturen att skadas vid framkörningen till den första konturpunkten.

## Första konturpunkten

Programmera en radiekompensering i verktygsrörelsen fram till den första konturpunkten.

## Förflyttning till startpunkten i spindelaxeln

Vid förflyttning till startpunkten bör verktyget förflyttas till arbetsdjupet i spindelaxeln. Vid kollisionsrisk förflyttar man spindelaxeln separat till startpunkten.

Exempel NC-block

# N30 G00 G40 X+20 Y+30 \*

N40 Z-10 \*







# Slutpunkt

Förutsättningar för val av slutpunkt:

- Går att köra till utan kollisionsrisk
- Nära den sista konturpunkten
- Undvik konturskador: Den optimala slutpunkten ligger i förlängningen av verktygsbanan för bearbetningen av det sista konturelementet.

#### Exempel

Bilden uppe till höger: Om man placerar slutpunkten i det mörkgrå området så kommer konturen att skadas vid förflyttningen till slutpunkten.

Lämna slutpunkten i spindelaxeln:

Vid frånkörningen från slutpunkten programmerar man spindelaxeln separat. Se bilden i mitten till höger.

Exempel NC-block

N50 G00 G40 X+60 Y+70 \* N60 Z+250 \*





# Gemensam start- och slutpunkt

Man programmerar inte någon radiekompensering för en gemensam start- och slutpunkt.

Undvik konturskador: Den optimala startpunkten ligger mellan förlängningarna av verktygsbanorna för bearbetning av det första och det sista konturelementet.

#### Exempel

Bilden uppe till höger: Om slutpunkten placeras i det streckade området kommer konturen att skadas vid förflyttning till den första konturpunkten.

# Tangentiell fram- och frånkörning

Med **G26** (bilden i mitten till höger) kan man köra fram till arbetsstycket tangentiellt och med **G27** (bilden nere till höger) kan man köra ifrån tangentiellt. Därigenom undviker man fräsmärken.

## Start- och slutpunkt

Start- och slutpunkten ligger i närheten av den första respektive den sista konturpunkten, utanför arbetsstycket och skall programmeras utan radiekompensering.

## Framkörning

Ange G26 efter blocket som den första konturpunkten har programmerats i: Det första blocket med radiekompensering G41/ G42

# Frånkörning

Ange G27 efter blocket som den sista konturpunkten har programmerats i: Det sista blocket med radiekompensering G41/G42

> Man måste välja radien för **G26** och **G27** så att TNC:n kan utföra cirkelbågen mellan startpunkten och den första konturpunkten samt mellan den sista konturpunkten och slutpunkten.






Exempel NC-block

N50 G00 G40 G90 X-30 Y+50 *	Startpunkt
N60 G01 G41 X+0 Y+50 F350 *	Första konturpunkten
N70 G26 R5 *	Tangentiell framkörning med radie R = 5 mm
PROGRAMMERA KONTURELEMENT	
	Sista konturpunkten
N210 G27 R5 *	Tangentiell frånkörning med radie R = 5 mm
N220 G00 G40 X-30 Y+50 *	Slutpunkt



## 6.4 Konturfunktioner – rätvinkliga koordinater

### Översikt konturfunktioner

Verktygsrörelse	Funktion	Erforderliga uppgifter
Rätlinje med matning Rätlinje med snabbtransport	G00 G01	Koordinater för den räta linjens slutpunkt
Fas mellan två räta linjer	G24	Faslängd <b>R</b>
-	I, J, K	Koordinater för cirkelcentrum
Cirkelbåge medurs Cirkelbåge moturs	G02 G03	Koordinater för cirkelbågens slutpunkt i kombination med I, J, K eller cirkelradie R
Cirkelbåge enligt aktiv rotationsriktning	G05	Koordinater för cirkelbågens slutpunkt och cirkelradie <b>R</b>
Cirkelbåge med tangentiell anslutning till föregående konturelement	G06	Koordinater för cirkelns slutpunkt
Cirkelbåge med tangentiell anslutning till föregående och efterföljande konturelement	G25	Hörnradie <b>R</b>

## 6.4 Konturfunktioner – rät<mark>vin</mark>kliga koordinater

### Rätlinje med snabbtransport G00 Rätlinje med matning G01 F...

TNC:n förflyttar verktyget på en rät linje från sin aktuella position till den räta linjens slutpunkt. Startpunkten är det föregående blockets slutpunkt.

### Programmering



**Koordinater** för den räta linjens slutpunkt

Om så önskas:

Radiekompensering G40/G41/G42

▶ Matning F

Tilläggsfunktion M

Exempel NC-block

N70 G01	G41 X+10 Y+40	F200 M3 *
N80 G91	X+20 Y-15 *	
N90 G90	X+60 G91 Y-10	*

### Överför är-position

Med funktionen överför är-position kan man överföra en godtycklig axelposition till ett block:

- Förflytta verktyget, i driftart Manuell drift, till positionen som skall överföras
- ▶ Växla bildskärmspresentation till Programinmatning/Editering
- ▶ Välj det programblock som du vill överföra axelpositionen till



Välj funktionen Överför är-position: TNC:n visar de axlar som positionen kan överföras ifrån i softkevraden



Välj axel, t.ex. X: TNC:n skriver in den valda axelns aktuella position i det aktiva inmatningsfältet



### Infoga fas mellan två räta linjer

Fasningsfunktionen gör det möjligt att fasa av hörn som ligger mellan två räta linjer.

- I rätlinjeblocket före och efter G24-blocket skall man alltid programmera båda koordinaterna i planet som fasen skall utföras i.
- Radiekompenseringen före och efter G24-blocket måste alltid vara lika
- Fasen måste kunna utföras med det aktuella verktyget.

### Programmering

G 24

Fasens längd: Fasens längd

Om så önskas: ▶ Matning F (endast verksam i G24-blocket)

Exempel NC-block

N70 G01 G41 X+0 Y+30 F300 M3 *	l
N80 X+40 G91 Y+5 *	ſ
N90 G24 R12 F250 *	
N100 G91 X+5 G90 Y+0 *	

En kontur får inte börja med ett **G24**-block.

En fas kan bara utföras i bearbetningsplanet.

Positionering till den av fasen avskurna hörnpunkten kommer inte att utföras.

En matningshastighet som programmeras i **G24**-blocket är bara aktiv i detta **G24**-block. Efter **G24**-blocket blir den tidigare programmerade matningen åter aktiv.





1

### Hörnrundning G25

Funktionen G25 rundar av konturhörn.

Verktyget förflyttas på en cirkelbåge som ansluter tangentiellt både till det föregående och till det efterföljande konturelementet.

Rundningsbågen måste kunna utföras med det aktuella verktyget.

### Programmering



Rundningsradie: Cirkelbågens radie

Om så önskas: Matning F (endast verksam i G25-blocket)

Exempel NC-block

N50 G01 G41 X+10 Y+40 F300 M3 *	
N60 X+40 Y+25 *	
N70 G25 R5 F100 *	
N80 X+10 Y+5 *	

I det föregående och det efterföljande konturelementet anges båda koordinaterna i planet som hörnrundningen skall utföras i. Om man bearbetar konturen utan verktygsradiekompensering så måste man programmera bearbetningsplanets båda koordinater.

Positionering till själva hörnpunkten kommer inte att utföras.

En matningshastighet som programmeras i **G25**-blocket är bara aktiv i detta **G25**-block. Efter **G25**-blocket blir den tidigare programmerade matningen åter aktiv.

Ett **G25**-block kan även användas för tangentiell framkörning till konturen, se "Tangentiell fram- och frånkörning", sida 180.





### Cirkelcentrum I, J

Cirkelcentrum definierar man för cirkelbågar som programmeras med funktionerna G02, G03 eller G05. För detta

- anger man cirkelcentrumets rätvinkliga koordinater eller
- överför den sist programmerade positionen med G29 eller
- överför koordinaterna med funktionen överför är-position

### Programmering



Ange koordinaterna för cirkelcentrum eller för att överföra den senast programmerade positionen: ange G29

Exempel NC-block

N50 I+25 J+25 \*

### eller

N10	G00	G40	X+25	Y+25	*
N20	G29	*			

Programraderna N10 och N20 överensstämmer inte med bilden.

### Varaktighet

Ett cirkelcentrum gäller ända tills man programmerar ett nytt cirkelcentrum. Ett cirkelcentrum kan även definieras för tilläggsaxlarna U, V och W.

### Ange cirkelcentrum I, J inkrementalt

Om ett cirkelcentrum anges med inkrementala koordinater så hänför sig cirkelcentrumets koordinater till den sist programmerade verktygspositionen.

Med I och J definierar man en position som cirkelcentrum: Verktyget förflyttas inte till denna position.

Cirkelcentrum CC används samtidigt som Pol för polära koordinater.

Om man vill definiera parallella axlar som Pol, trycker man först på knappen  $\mathbf{I}$  (J) på ASCII-knappsatsen och därefter på den orangefärgade axelknappen för den önskade parallellaxeln.



### Cirkelbåge G02/G03/G05 runt cirkelcentrum I, J

Definiera cirkelcentrum **I**, **J** innan cirkelbågen programmeras. Den senast programmerade verktygspositionen före cirkelbågen är cirkelbågens startpunkt.

### Rotationsriktning

- Medurs: G02
- Moturs: G03
- Utan riktningsuppgift: G05. TNC:n utför cirkelbågen enligt den sist programmerade rotationsriktningen.

### Programmering

Förflytta verktyget till cirkelbågens startpunkt



Ange koordinater för cirkelcentrum



Ange koordinater för cirkelbågens slutpunkt

Om så önskas: ▶ Matning F

► Tilläggsfunktion M

Exempel NC-block

N50 I+25 J+25 *	
N60 G01 G42 X+45 Y+25 F200 M3 *	
N70 G03 X+45 Y+25 *	

### Fullcirkel

Programmera samma koordinater för slutpunkten som för startpunkten.



Cirkelbågens start- och slutpunkt måste ligga på cirkelbågen.

Inmatningstolerans: upp till 0,016 mm (valbar via MP7431)





### Cirkelbåge G02/G03/G05 med bestämd radie

Verktyget förflyttas på en cirkelbåge med radie R.

### Rotationsriktning

Medurs: G02

Moturs: G03

Utan riktningsuppgift: **G05**. TNC:n utför cirkelbågen enligt den sist programmerade rotationsriktningen.

### Programmering

Ange koordinater för cirkelbågens slutpunkt

Radie R Varning: Förtecknet bestämmer cirkelbågens storlek!

Om så önskas:

- Matning F
- Tilläggsfunktion M

### Fullcirkel

G 3

För att åstadkomma en fullcirkel programmerar man två CR-block efter varandra:

Den första halvcirkelns slutpunkt är den andra halvcirkelns startpunkt. Den andra halvcirkelns slutpunkt är den förstas startpunkt.



# 6.4 Konturfunktioner – rät<mark>vin</mark>kliga koordinater

### Centrumvinkel CCA och cirkelbågens radie R

Konturens startpunkt och slutpunkt kan förbindas med fyra olika cirkelbågar, vilka alla har samma radie:

Mindre cirkelbåge: CCA<180° Radien har positivt förtecken R>0

Större cirkelbåge: CCA>180° Radien har negativt förtecken R<0

Med rotationsriktningen definierar man om cirkelbågens välvning skall vara utåt (konvex) eller inåt (konkav):

Konvex: Rotationsriktning G02 (med radiekompensering G41)

Konkav: Rotationsriktning G03 (med radiekompensering G41)

Exempel NC-block

N100 G01 G41 X+40 Y+40 F200 M3 \* N110 G02 X+70 Y+40 R+20 \* (BÅGE 1)

eller

N110 G03 X+70 Y+40 R+20 \* (BÅGE 2)

eller

N110 G02 X+70 Y+40 R-20 \* (BÅGE 3)

eller

N110 G03 X+70 Y+40 R-20 \* (BÅGE 4)

Avståndet från cirkelbågens start- och slutpunkt får inte vara större än cirkelns diameter.

Den maximala radien är 99,9999 m.

Även vinkelaxlar A, B och C kan anges.







### Cirkelbåge G06 med tangentiell anslutning

Verktyget förflyttas på en cirkelbåge som ansluter tangentiellt till det föregående programmerade konturelementet.

En anslutning är "tangentiell" då skärningspunkten mellan två konturelement är mjuk och kontinuerlig. Det bildas alltså inget synligt hörn i skarven mellan konturelementen.

Konturelementet som cirkelbågen skall ansluta tangentiellt till skall programmeras i blocket direkt före **G06**-blocket. För detta behövs minst två positioneringsblock

### Programmering

**G** 6

Ange koordinater för cirkelbågens slutpunkt

- Om så önskas: ▶ Matning F
- ► Tilläggsfunktion M

Exempel NC-block

N70	G01	G41	X+0	Y+25	F300	М3	*	

N80 X+25 Y+30 \*

N90 G06 X+45 Y+20 \*

G01 Y+0 \*

**G06**-blocket och det föregående programmerade konturelementet skall innehålla båda koordinaterna i planet som cirkelbågen skall utföras i!



1

# 6.4 Konturfunktioner – rät<mark>vin</mark>kliga koordinater

### Exempel: Rätlinjerörelse och fas med rätvinkliga koordinater



%LINEAR G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition för grafisk simulering av bearbetningen
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+10 *	Verktygsdefinition i programmet
N40 T1 G17 S4000 *	Verktygsanrop med spindelaxel och spindelvarvtal
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget i spindelaxeln med snabbtransport
N60 X-10 Y-10 *	Förpositionering av verktyget
N70 G01 Z-5 F1000 M3 *	Förflyttning till bearbetningsdjupet med matning F = 1000 mm/min
N80 G01 G41 X+5 Y+5 F300 *	Förflyttning till konturen vid punkt 1, aktivera radiekompensering G41
N90 G26 R5 F150 *	Tangentiell framkörning
N100 Y+95 *	Förflyttning till punkt 2
N110 X+95 *	Punkt 3: första räta linjen för hörn 3
N120 G24 R10 *	Programmering av fas med längd 10 mm
N130 Y+5 *	Punkt 4: andra räta linjen för hörn 3, första räta linjen för hörn 4
N140 G24 R20 *	Programmering av fas med längd 20 mm
N150 X+5 *	Förflyttning till sista konturpunkten 1, andra räta linjen för hörn 4
N160 G27 R5 F500 *	Tangentiell frånkörning
N170 G40 X-20 Y-20 F1000 *	Frikörning i bearbetningsplanet, upphäv radiekompensering
N180 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut
N999999 %LINEAR G71 *	

### Exempel: Cirkelrörelse med rätvinkliga koordinater



%CIRCULAR G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition för grafisk simulering av bearbetningen
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+10 *	Verktygsdefinition i programmet
N40 T1 G17 S4000 *	Verktygsanrop med spindelaxel och spindelvarvtal
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget i spindelaxeln med snabbtransport
N60 X-10 Y-10 *	Förpositionering av verktyget
N70 G01 Z-5 F1000 M3 *	Förflyttning till bearbetningsdjupet med matning F = 1000 mm/min
N80 G01 G41 X+5 Y+5 F300 *	Förflyttning till konturen vid punkt 1, aktivera radiekompensering G41
N90 G26 R5 F150 *	Tangentiell framkörning
N100 Y+85 *	Punkt 2: första räta linjen för hörn 2
N110 G25 R10 *	Infoga radie med R = 10 mm, matning: 150 mm/min
N120 X+30 *	Förflyttning till punkt 3: Cirkelbågens startpunkt
N130 G02 X+70 Y+95 R+30 *	Förflyttning till punkt 4: Slutpunkt för cirkelbågen med G02, radie 30mm
N140 G01 X+95 *	Förflyttning till punkt 5
N150 Y+40 *	Förflyttning till punkt 6
N160 G06 X+40 Y+5 *	Förflyttning till punkt 7: Cirkelbågens slutpunkt, cirkelbåge med
	tangentiell anslutning till punkt 6, TNC:n beräknar själv radien

N170 G01 X+5 *	Förflyttning till sista konturpunkten 1
N180 G27 R5 F500 *	Lämna konturen på en cirkelbåge med tangentiell anslutning
N190 G40 X-20 Y-20 F1000 *	Frikörning i bearbetningsplanet, upphäv radiekompensering
N200 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget i verktygsaxeln, programslut
N000000 %CTDCIII AD C71 *	



### Exempel: Fullcirkel med rätvinkliga koordinater



%C-CC G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+12,5 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S3150 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N60 I+50 J+50 *	Definiera cirkelcentrum
N70 X-40 Y+50 *	Förpositionering av verktyget
N80 G01 Z-5 F1000 M3 *	Förflyttning till bearbetningsdjupet
N90 G41 X+0 Y+50 F300 *	Förflyttning till cirkelbågens startpunkt, radiekompensering G41
N100 G26 R5 F150 *	Tangentiell framkörning
N110 G02 X+0 *	Förflyttning till cirkelns slutpunkt (=cirkelns startpunkt)
N120 G27 R5 F500 *	Tangentiell frånkörning
N130 G01 G40 X-40 Y-50 F1000 *	Frikörning i bearbetningsplanet, upphäv radiekompensering
N140 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget i verktygsaxeln, programslut
N999999 %C-CC G71 *	

## 6.5 Konturfunktioner – polära koordinater

## Översikt konturfunktioner med polära koordinater

Med polära koordinater definierar man en position via en vinkel H och ett avstånd **R** från en tidigare definierad Pol **I**, **J** (se "Bestämmande av Pol och vinkelreferensaxel", sida 84).

Polära koordinater användes med fördel vid:

- Positioner på cirkelbågar
- Arbetsstyckesritningar med vinkeluppgifter, t.ex. vid hålcirklar

Verktygsrörelse	Funktion	Erforderliga uppgifter
Rätlinje med matning Rätlinje med snabbtransport	G10 G11	Polär radie, polär vinkel för rätlinjens slutpunkt
Cirkelbåge medurs Cirkelbåge moturs	G12 G13	Polär vinkel för slutpunkten
Cirkelbåge enligt aktiv rotationsriktning	G15	Polär vinkel för slutpunkten
Cirkelbåge med tangentiell anslutning till föregående konturelement	G16	Polär radie, polär vinkel för cirkelbågens slutpunkt

### Polära koordinaters utgångspunkt: Pol I, J

Pol I, J kan definieras på ett godtyckligt ställe i bearbetningsprogrammet, innan positioner anges med polära koordinater. Definitionen av Pol programmeras på samma sätt som vid ett cirkelcentrum.

### Programmering



Ange rätvinkliga koordinater för Pol eller för att överföra den senast programmerade positionen: ange G29. Definiera Pol innan du programmerar polära koordinater. Pol programmeras endast i rätvinkliga koordinater. Pol är aktiv ända tills du definierar en ny Pol.

### Exempel NC-block

N120 I+45 J+45 \*



### Rätlinje med snabbtransport G10 Rätlinje med matning G11 F . . .

Verktyget förflyttas på en rät linje från sin aktuella position till den räta linjens slutpunkt. Startpunkten är det föregående blockets slutpunkt.

### Programmering



- Polär koordinatradie R: Ange avståndet från den räta linjens slutpunkt till Pol I, J
- Polär koordinatvinkel H: Vinkelposition för den räta linjens slutpunkt mellan –360° och +360°

Förtecknet för  ${\bf H}$  är bestämd genom vinkelreferensaxeln och relateras därtill:

- För moturs vinkel från vinkelreferensaxeln till **R**: **H** >0
- För medurs vinkel från vinkelreferensaxeln till R: H<0

Exempel NC-block

N120 I+45 J+45 *
N130 G11 G42 R+30 H+0 F300 M3 *
N140 H+60 *
N150 G91 H+60 *
N160 G90 H+180 *



### Cirkelbåge G12/G13/G15 runt Pol I, J

Den polära koordinatradien **R** är samtidigt cirkelbågens radie. R är bestämd genom avståndet mellan startpunkten och Pol **I**, **J**. Den senast programmerade verktygspositionen före **G12-**, **G13-** eller **G15-** blocket är startpunkten för cirkelbågen.

### Rotationsriktning

- Medurs: G12
- Moturs: G13
- Utan riktningsuppgift: **G15**. TNC:n utför cirkelbågen enligt den sist programmerade rotationsriktningen.

### Programmering

13 G

Polär koordinatvinkel H: Vinkelposition för cirkelbågens slutpunkt mellan –5400° och +5400°

### Exempel NC-block





## 6.5 Konturfunktioner <mark>– p</mark>olära koordinater

Х

### Cirkelbåge G16 med tangentiell anslutning

Verktyget förflyttas på en cirkelbåge som ansluter tangentiellt till det föregående konturelementet.

### Programmering



Polär koordinatradie R: Avstånd från cirkelbågens slutpunkt till Pol I, J

Polär koordinatvinkel H: Vinkelposition för cirkelbågens slutpunkt

Exempel NC-block

N120 I+4	D J+35 *
N130 G01	G42 X+0 Y+35 F250 M3 *
N140 G11	R+25 H+120 *
N150 G16	R+30 H+30 *
N160 G01	Y+0 *



Pol är inte cirkelbågens centrumpunkt!

### Skruvlinje (Helix)

En skruvlinje är en kombination av en cirkulär rörelse och en linjär rörelse vinkelrätt mot den cirkulära rörelsen. Dessa rörelser överlagras och utförs samtidigt. Cirkelbågen programmeras i ett huvudplan.

Skruvlinjer kan bara programmeras med polära koordinater.

### Användningsområde

Inner- och yttergängor med stora diametrar

Smörjspår

### Beräkning av skruvlinjen

För programmeringen behöver man den inkrementala uppgiften om den totala vinkeln som verktyget skall förflyttas på skruvlinjen samt skruvlinjens totala höjd.

För beräkning vid fräsriktning nedifrån och upp gäller:

Antal gängor n	Gängor + gängöverlapp vid	
	yanyans borjan och siut	
Total höjd h	Stigning P x antal gängor n	
Inkremental	Antal gängor x 360° + vinkel för	
Total vinkel H	gängans början + vinkel för gängöverlapp	
Startkoordinat Z	Stigning P x (gängor + gängöverlapp vid gängans början)	



120

40=l

30

Υ

35=J

### Skruvlinjens form

Tabellen visar sambandet mellan arbetsriktningen, rotationsriktningen och radiekompenseringen för olika konturformer.

Innergänga	Arbets-	Rotations-	Radie-
	riktning	riktning	kompensering
högergänga	Z+	G13	G41
vänstergänga	Z+	G12	G42
högergänga	Z–	G12	G42
vänstergänga	Z–	G13	G41

Vttorgänge				
rtterganga				
högergänga	Z+	G13	G42	
vänstergänga	Z+	G12	G41	
högergänga	Z–	G12	G41	
vänstergänga	Z–	G13	G42	

### Programmering av skruvlinje

Ange rotationsriktningen och den inkrementala totala vinkeln **G91 H** med samma förtecken, annars kan verktyget beskriva en felaktig rörelse.

För den totala vinkeln **G91 H** kan man ange ett värde från -5400° till +5400°. Om gängan som skall fräsas kommer att innehålla fler än 15 varv så programmerar man skruvlinjen i en programdelsupprepning (se "Programdelsupprepningar", sida 418)

G 12

Polär koordinatvinkel H: Ange den totala inkrementala vinkeln som verktyget skall förflyttas på skruvlinjen. Efter inmatning av vinkeln väljer man verktygsaxeln med en av axelvalsknapparna.

Ange koordinat för skruvlinjens höjd inkrementalt

▶ Ange radiekompensering **G41/G42** enligt tabellen

Exempel NC-block: Gänga M6 x 1 mm med 5 gängor

N120 I+40 J+	25 *
N130 G01 Z+0	F100 M3 *
N140 G11 G41	R+3 H+270 *
N150 G12 G91	H-1800 Z+5 *





%LINEARPO G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+7,5 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S4000 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Definiera utgångspunkt för polära koordinater
N60 I+50 J+50 *	Frikörning av verktyget
N70 G10 R+60 H+180 *	Förpositionering av verktyget
N80 G01 Z-5 F1000 M3 *	Förflyttning till bearbetningsdjupet
N90 G11 G41 R+45 H+180 F250 *	Förflyttning till konturen vid punkt 1
N110 G26 R5 *	Förflyttning till konturen vid punkt 1
N120 H+120 *	Förflyttning till punkt 2
N130 H+60 *	Förflyttning till punkt 3
N140 H+O *	Förflyttning till punkt 4
N150 H-60 *	Förflyttning till punkt 5
N160 H-120 *	Förflyttning till punkt 6
N170 H+180 *	Förflyttning till punkt 1
N180 G27 R5 F500 *	Tangentiell frånkörning
N190 G40 R+60 H+180 F1000 *	Frikörning i bearbetningsplanet, upphäv radiekompensering
N200 G00 Z+250 M2 *	Frikörning i spindelaxeln, programslut
N999999 %ITNFARPO G71 *	

### **Exempel: Helix**



%HELIX G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+5 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S1400 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N60 X+50 Y+50 *	Förpositionering av verktyget
N70 G29 *	Överför den sist programmerade positionen som Pol
N80 G01 Z-12,75 F1000 M3 *	Förflyttning till bearbetningsdjupet
N90 G11 G41 R+32 H+180 F250 *	Förflyttning till första konturpunkten
N100 G26 R2 *	Anslutning
N110 G13 G91 H+3240 Z+13,5 F200 *	Förflyttning med Helix-interpolering
N120 G27 R2 F500 *	Tangentiell frånkörning
N170 G01 G40 G90 X+50 Y+50 F1000 *	Frikörning av verktyget, programslut
N180 G00 Z+250 M2 *	

Om fler än 15 gängor skall fräsas:

N80 G01 Z-12,75 F1000 M3 *	
N90 G11 G41 H+180 R+32 F250 *	
N100 G26 R2 *	Tangentiell framkörning

N110 G98 L1 *	Programdelsupprepningens början
N120 G13 G91 H+360 Z+1,5 F200 *	Ange stigning direkt som inkrementalt Z-värde
N130 L1,24 *	Antal upprepningar (gängor)
N999999 %HELIX G71 *	









Programmering: Tilläggsfunktioner



### 7.1 Inmatning av tilläggsfunktioner M och G38

### Grunder

Med TNC:ns tilläggsfunktioner – även kallade M-funktioner – kan man styra:

- programförloppet, t.ex. ett avbrott i programexekveringen
- maskinfunktionerna, såsom påslag och avstängning av spindelrotationen och kylvätskan
- verktygets konturbeteende



Maskintillverkaren kan frige tilläggsfunktioner som inte finns beskrivna i denna handbok. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.

Man kan ange upp till två tilläggsfunktioner M i slutet av ett positioneringsblock alternativt i ett separat block. TNC:n presenterar då följande dialog: Tilläggsfunktion M ?

l dialogen anger man oftast bara numret på den önskade tilläggsfunktionen. Vid en del tilläggsfunktioner fortsätter dock dialogen så att man kan mata in parametrar för denna funktion.

l driftarterna Manuell och El. Handratt anger man tilläggsfunktionerna via softkey M.



Beakta att vissa tilläggsfunktioner blir verksamma i början av ett positioneringsblock, vissa andra i slutet, oberoende av i vilken ordningsföljd de placeras i respektive NC-block.

Tilläggsfunktionerna blir verksamma från det block som de definierats i.

Vissa tilläggsfunktioner är bara aktiverade i det block de har programmerats i. När tilläggsfunktioner inte bara är verksamma i det block de programmeras i så måste du upphäva dem i något senare block med en separat Mfunktion, alternativt upphävs de automatiskt av TNC:n i programslutet.

### Ange tilläggsfunktion i STOP-block

Ett programmerat STOP-block avbryter programexekveringen alternativt programtestet, t.ex. för att kontrollera verktyget. I ett STOPblock kan man programmera en tilläggsfunktion M:



Programmering av programkörningsstopp: Tryck på knappen STOP

► Ange tilläggsfunktion M

Exempel NC-block





### 7.2 Tilläggsfunktioner för kontroll av programkörning, spindel och kylvätska

### Översikt

М	Verkan	Aktiveras vid block -	början	End
M00	Programexe Spindel STC Kylvätska A	ekvering STOPP DPP V		
M01	Valbart Stop	op av programkörningen		-
M02	Programexe Spindel STC Kylvätska fr Återhopp til Radera stat (avhängigt r	ekvering STOPP OPP ån II block 1 uspresentationen maskinparameter 7300)		
M03	Spindel TILI	L medurs		
M04	Spindel TIL	L moturs		
M05	Spindel STC	OPP		-
M06	Verktygsväxling Spindel STOPP Programexekvering STOPP (avhängigt maskinparameter 7440)			
M08	Kylvätska TILL			
M09	Kylvätska AV			-
M13	Spindel TILL medurs Kylvätska TILL		1	
M14	Spindel TILL moturs Kylvätska till			
M30	som M02			

## 7.3 Tilläggsfunktioner för koordinatuppgifter

## Programmering av maskinfasta koordinater: M91/M92

### Mätskalans nollpunkt

På mätskalan finns ett referensmärke som indikerar mätskalans nollpunkt.

### Maskinens nollpunkt

Maskinens nollpunkt behöver man för följande ändamål:

- Ställa in begränsning av rörelseområdet (mjukvarubegränsning)
- Förflytta till maskinfasta positioner (t.ex. position för verktygsväxling)
- Inställning av arbetsstyckets utgångspunkt

l en maskinparameter definierar maskintillverkaren avståndet från mätskalornas nollpunkter till maskinens nollpunkt för varje enskild axel.

### Standardbeteende

TNC:n refererar koordinater till arbetsstyckets utgångspunkt, se "Inställning av utgångspunkt (utan 3D-avkännarsystem)", sida 62.

### Beteende vid M91 – Maskinens nollpunkt

Om koordinaterna i positioneringsblock skall utgå från maskinens nollpunkt, istället för arbetsstyckets utgångspunkt, så anger man M91 i dessa block.

f	Om du programmerar inkrementala koordinater i ett M91- block så utgår dessa koordinater från den senast programmerade M91-positionen. Om ingen M91-position är programmerad i det aktiva NC-programmet, så utgår
	koordinaterna från den aktuella verktygspositionen.

TNC:n presenterar koordinatvärdena utifrån maskinens nollpunkt. I statuspresentationen väljer man koordinatvisning REF, se "Statuspresentation", sida 43.



### Beteende vid M92 – Maskinens utgångspunkt



Förutom maskinens nollpunkt kan maskintillverkaren definiera ytterligare en maskinfast position (Maskinens utgångspunkt).

Maskintillverkaren definierar, för varje axel, avståndet från maskinens nollpunkt till maskinens utgångspunkt (se maskinhandboken).

Om koordinaterna i positioneringsblock skall utgå från maskinens utgångspunkt, istället för arbetsstyckets utgångspunkt, så anger man M92 i dessa block.



Även vid M91 och M92 kommer TNC:n att utföra korrekt radiekompensering. Däremot sker **inte** kompensering för verktygslängden.

### Verkan

M91 och M92 är bara aktiva i programblocken, i vilka M91 eller M92 har programmerats.

M91 och M92 aktiveras i blockets början.

### Arbetsstyckets utgångspunkt

Om koordinaterna alltid skall utgå från maskinens nollpunkt så kan funktionen för inställning av arbetsstyckets utgångspunkt spärras i en eller flera axlar.

Om funktionen för inställning av arbetsstyckets utgångspunkt har spärrats för alla axlar så kommer TNC:n inte att visa softkey INSTÄLLN. UTGÅNGSPUNKT i driftart Manuell drift.

Bilden till höger visar ett koordinatsystem med maskinens och arbetsstyckets nollpunkt.

### M91/M92 i driftart programtest

För att även kunna simulera M91/M92-förflyttningar grafiskt måste man aktivera övervakningen av bearbetningsutrymmet och låta råämnet presenteras i förhållande till den inställda utgångspunkten, se "Presentation av råämnet i bearbetningsrummet", sida 508.



### Aktivera den sist inställda utgångspunkten: M104

### Funktion

Vid exekvering av palett-tabeller skriver i vissa fall TNC:n över den sist, av dig, inställda utgångspunkten med värden från palett-tabellen. Med funktionen M104 aktiverar du åter den av dig sist inställda utgångspunkten.

### Verkan

M104 är bara verksam i de programblock som den har programmerats i.

M104 aktiveras i blockets slut.

### Förflyttning till positioner i icke vridet koordinatsystem vid 3D-vridet bearbetningsplan: M130

### Standardbeteende vid 3D-vridet bearbetningsplan

TNC:n hänför koordinaterna i positioneringsblocken till det vridna koordinatsystemet.

### Beteende med M130

TNC:n hänför koordinater i rätlinjeblock till det icke vridna koordinatsystemet, även när vridning av bearbetningsplanet är aktiv.

TNC:n positionerar då det vinklade verktyget till de programmerade koordinaterna i det icke vridna systemet.

7	Efterföljande positioneringsblock resp. bearbetningscykle utförs åter i det tippade koordinatsystemet, vilket kan leda
	till problem vid bearbetningscykler med absolut förpositionering.

Funktionen M130 är endast tillåten när funktionen 3Dvridning av bearbetningsplanet är aktiv.

### Verkan

þ

M130 är inte modal och bara verksam i rätlinjeblock utan verktygskompensering.

## 7.4 Tilläggsfunktioner för konturbeteende

### Rundning av hörn: M90

### Standardbeteende

Vid positioneringsblock utan radiekompensering stoppar TNC:n verktyget under en kort tid vid hörn (precisions-stopp).

Vid programblock med radiekompensering (RR/RL) infogar TNC:n automatiskt en övergångsbåge vid ytterhörn.

### Beteende med M90

Vid hörnövergångar kommer verktyget att förflyttas med konstant banhastighet: Hörnen rundas av och arbetsstyckets yta blir jämnare. Dessutom minskar detta bearbetningstiden. Se bilden i mitten till höger.

Användningsexempel: Ytor med korta linjära inkrement.

### Verkan

M90 är bara aktiv i de programblock, i vilka M90 har programmerats.

M90 aktiveras i blockets början. Släpfelsreglering måste vara vald.







### Infoga definierad rundningsbåge mellan räta linjer: M112

### Kompatibilitet

Av kompatibilitetsskäl är funktionen M112 fortfarande tillgänglig. För att fastlägga toleransen vid snabb konturfräsning förordar dock HEIDENHAIN användning av cykeln TOLERANS, se "Specialcykler", sida 410.

## Ta inte hänsyn till vissa punkter vid bearbetning med icke kompenserade räta linjer: M124

### Standardbeteende

TNC:n exekverar alla rätlinjer som finns angivna i programmet.

### Beteende med M124

Vid exekvering av **icke kompenserade rätlinjer** med mycket korta punktavstånd kan man via parameter **T** definiera ett minimalt punktavstånd. Om punktavståndet är kortare än det definierade värdet utesluter TNC:n punkten vid exekveringen.

### Verkan

M124 aktiveras i blockets början.

TNC:n återställer automatiskt M124 när man väljer ett nytt program.

### Inmatning M124

När man anger M124 i ett positioneringsblock så fortsätter TNC:n dialogen och frågar efter det minimala punktavståndet **T**.

T kan även definieras med hjälp av Q-parameter (se "Programmering: Q-parameter" på sidan 431).

210



### Bearbetning av små kontursteg: M97

### Standardbeteende

Vid ytterhörn infogar TNC:n en övergångsbåge. Vid mycket små kontursteg kan detta medföra att verktyget skadar konturen.

Vid sådana tillfällen avbryter TNC:n programkörningen och presenterar ett felmeddelande "Verktygsradie för stor".

### Beteende med M97

TNC:n beräknar konturskärningspunkten för konturelementen – på samma sätt som vid innerhörn – och förflyttar verktyget via denna punkt.

Programmera M97 i samma block som punkten för ytterhörnet.



Istället för **M97** bör du använda den kraftfullare funktionen **M120 LA** (se "Förberäkning av radiekompenserad kontur (LOOK AHEAD): M120" på sidan 216)!





### Verkan

M97 är bara verksam i det programblock som den har programmerats i.



Konturhörn som bearbetas med M97 blir inte fullständigt bearbetade. Eventuellt måste konturhörnet efterbearbetas med ett mindre verktyg.

### **Exempel NC-block**

N50 G99 G01 R+20 *	Stor verktygsradie
····	
N130 X Y F M97 *	Förflyttning till konturpunkt 13
N140 G91 Y-0,5 F *	Bearbetning av små kontursteg 13 och 14
N150 X+100 *	Förflyttning till konturpunkt 15
N160 Y+0.5 F M97 *	Bearbetning av små kontursteg 15 och 16
N170 G90 X Y *	Förflyttning till konturpunkt 17

## 7.4 Tilläggsfunktioner för konturbeteende

## Fullständig bearbetning av öppna konturhörn: M98

### Standardbeteende

Vid innerhörn beräknar TNC:n skärningspunkten för fräsbanorna och ändrar verktygets rörelseriktning i denna punkt.

När konturen är öppen vid hörnet ger detta upphov till en ofullständig bearbetning:

### Beteende med M98

Med tilläggsfunktionen M98 förflyttar TNC:n verktyget så långt att varje konturpunkt blir fullständigt bearbetad:

### Verkan

M98 är bara verksam i de programblock som den har programmerats i.

M98 aktiveras i blockets slut.

### **Exempel NC-block**

Förflyttning i tur och ordning till konturpunkterna 10, 11 och 12:

N100 G01 G41 X	Y F *
N110 X G91 Y	M98 *
N120 X+ *	





### Matningsfaktor vid nedmatningsrörelse: M103

### Standardbeteende

TNC:n förflyttar verktyget, oberoende av rörelseriktningen, med den sist programmerade matningshastigheten.

### Beteende med M103

TNC:n reducerar matningshastigheten vid rörelser i negativ riktning i verktygsaxeln. Hastighetsvektorn i negativ verktygsaxel FZMAX begränsas till en faktor F% av den sist programmerade matningshastigheten FPROG:

FZMAX = FPROG x F%

### Inmatning av M103

När man anger M103 i ett positioneringsblock så fortsätter TNC:n dialogen och frågar efter faktor F.

### Verkan

M103 aktiveras i blockets början. Upphäv M103: Förnyad programmering av M103 utan faktor



M103 är även verksam vid tiltat bearbetningsplan. Matningsreduceringen verkar då vid förflyttning i den **tiltade** verktygsaxelns negativa riktning.

### Exempel NC-block

Matning vid nedmatning motsvarar 20% av matningen i planet.

····	Verklig banhastighet (mm/min):
N107 G01 G41 X+20 Y+20 F500 M103 F20 *	500
N180 Y+50 *	500
N190 G91 Z-2,5 *	100
N200 Y+5 Z-5 *	141
N210 X+50 *	500
N220 G90 Z+5 *	500

1

### Matning i millimeter/spindelvarv: M136

### Standardbeteende

TNC:n förflyttar verktyget med den i programmet definierade matningen F i mm/min.

### Beteende med M136

Med M136 förflyttar TNC:n inte verktyget i mm/min utan istället med den i programmet definierade matningen F i millimeter/spindelvarv. Om man förändrar varvtalet med potentiometern för spindel-override kommer TNC:n automatiskt att anpassa matningen.

### Verkan

M136 aktiveras i blockets början.

Man upphäver M136 genom att programmera M137.

### Matningshastighet vid cirkelbågar: M109/M110/ M111

### Standardbeteende

TNC:n hänför den programmerade matningshastigheten till verktygsbanans centrum.

### Beteende vid cirkelbågar med M109

TNC:n anpassar hastigheten vid inner- och ytterbearbetning av cirkelbågar så att matningen i verktygsskäret förblir konstant.

### Beteende vid cirkelbågar med M110

TNC:n anpassar hastigheten endast vid innerbearbetning av cirkelbågar så att matningen i verktygsskäret förblir konstant. Vid ytterbearbetning av cirkelbågar sker ingen matningsanpassning.



M110 är även verksam vid invändig bearbetning av cirkelbågar med konturcykler. Om man definierar M109 resp. M110 före anropet av en bearbetningscykel, fungerar matningsanpassningen även vid cirkelbågar inom bearbetningscykeln. Vid slutet eller efter avbrott av en bearbetningscykel återställs normaltillståndet.

### Verkan

M109 och M110 aktiveras i blockets början. M109 och M110 upphävs med M111.

## Förberäkning av radiekompenserad kontur (LOOK AHEAD): M120

### Standardbeteende

Om verktygsradien är större än ett kontursteg som skall utföras med radiekompensering så avbryter TNC:n programexekveringen och presenterar ett felmeddelande. M97 (se "Bearbetning av små kontursteg: M97" på sidan 211) förhindrar felmeddelandet men ger upphov till ett fräsmärke och förskjuter dessutom hörnet.

Om konturen innehåller sekvenser där verktyget överlappar efterkommande konturelement, förstör TNC:n i förekommande fall konturen.


## Beteende med M120

TNC:n övervakar en radiekompenserad kontur så att efter- och överskärningar inte uppstår samt beräknar verktygsbanan fram till det aktuella blocket i förväg. Ställen som verktyget skulle ha skadat konturen vid förblir obearbetade (visas i bilden till höger med mörkare färg). Man kan även använda M120 för att förse digitaliserade data eller data som genererats av ett externt programmeringssystem med verktygsradiekompensering. Därigenom kan avvikelser från den teoretiska verktygsradien kompenseras.

Antalet block (maximalt 99), som TNC:n förberäknar, definierar man med LA (eng. Look Ahead: titta framåt) efter M120. Ju större antal block som väljs, desto längre blir blockcykeltiden.

## Inmatning

När man anger M120 i ett positioneringsblock så fortsätter TNC:n dialogen och frågar efter antalet block LA som skall förberäknas.

## Verkan

M120 måste anges i ett NC-block som även innehåller radiekompensering RL eller RR. M120 är verksam från detta block tills man

- upphäver radiekompenseringen med R0
- programmerar M120 LA0
- programmerar M120 utan LA
- anropar ett annat program med PGM CALL

M120 aktiveras i blockets början.

## Begränsningar

- Återkörning till en kontur med M120 efter externt/internt stopp får bara utföras med funktionen FRAMKÖRNING TILL BLOCK N.
- Om man använder konturfunktionerna G25 och G24 får blocket före och efter G25 respektive G26 endast innehålla koordinater i bearbetningsplanet
- Före användning av de nedan listade funktionerna måste du upphäva M120 och radiekompenseringen:
  - Cykel G60 Tolerans
  - Cykel G80 Bearbetningsplan
  - M114
  - M128
  - M138
  - M144
  - PLANE-Funktion (endast Klartext-dialog)
  - FUNCTION TCPM (endast Klartext-dialog)
  - WRITE TO KINEMATIC (endast Klartext-dialog)

# Överlagra handrattsrörelser under programkörning: M118

## Standardbeteende

l driftarterna för programkörning förflyttar TNC:n verktyget på det sätt som definierats i bearbetningsprogrammet.

# Beteende med M118

Funktionen M118 möjliggör manuella korrigeringar med handratten parallellt med programexekveringen. Därtill programmerar man M118 och anger ett axelspecifikt värde (linjäraxlar eller rotationsaxlar) i mm.

# Inmatning

När man anger M118 i ett positioneringsblock så fortsätter TNC:n dialogen och frågar efter de axelspecifika värdena. Använd de orangefärgade axelknapparna eller ASCII-knappsatsen för koordinatinmatning.

# Verkan

Man upphäver handrattspositioneringen med en förnyad programmering av M118 utan koordinatinmatning.

M118 aktiveras i blockets början.

# Exempel NC-block

Under programkörningen önskas möjlighet till handrattsrörelser i bearbetningsplanet X/Y med ±1 mm och i rotationsaxeln B med ±5° från de programmerade värdena:

# G01 G41 X+0 Y+38.5 F125 M118 X1 Y1 B5 $^{\star}$

M118 verkar alltid i original-koordinatsystemet, även om funktionen 3D-vridning av bearbetningsplan är aktiv!

M118 är även verksam i driftart Manuell positionering!

När M118 är aktiv erbjuds inte funktionen MANUELL FÖRFLYTTNING i samband med avbrott i programexekveringen!

# Frånkörning från konturen i verktygsaxelns riktning: M140

#### Standardbeteende

I driftarterna för programkörning förflyttar TNC:n verktyget på det sätt som definierats i bearbetningsprogrammet.

#### Beteende med M140

Med M140 MB (move back) kan man köra ifrån konturen i verktygsaxelns riktning med en definierbar sträcka.

#### Inmatning

När man anger M140 i ett positioneringsblock så fortsätter TNC:n dialogen och frågar efter hur lång sträcka som verktyget skall köras ifrån konturen. Ange den önskade sträckan som verktyget skall förflyttas från konturen eller tryck på softkey MAX för att köra till rörelseområdets slut.

Dessutom kan man programmera matningen som verktyget skall förflyttas med under den angivna sträckan. Om man inte anger någon matning förflyttar TNC:n den programmerade sträckan med snabbtransport.

#### Verkan

M140 är bara verksam i de programblock som M140 har programmerats i.

M140 aktiveras i blockets början.

#### **Exempel NC-block**

Block 250: Förflytta verktyget 50 mm bort från konturen

Block 251: Förflytta verktyget till rörelseområdets slut

## N45 G01 X+0 Y+38.5 F125 M140 MB50 \*

## N55 G01 X+0 Y+38.5 F125 M140 MB MAX \*



M140 är även verksam när funktionerna 3D-vridning av bearbetningsplanet, M114 eller M128 är aktiva. Vid maskiner med vridbara spindelhuvuden förflyttar TNC:n då verktyget i det vridna systemet.

Med funktionen FN18: SYSREAD ID230 NR6 kan man ta reda på avståndet från den aktuella positionen till gränsen för rörelseområdet i den positiva verktygsaxeln.

Med M140 MB MAX kan man bara friköra i positiv riktning.



# Avstängning av avkännarsystemets övervakning: M141

# Standardbeteende

När mätstiftet är påverkat visar TNC:n ett felmeddelande så snart man försöker förflytta en maskinaxel.

# Beteende med M141

TNC:n förflyttar maskinaxlarna även när avkännarsystemets mätstift är påverkat. Denna funktion är nödvändig när man vill skriva en egen mätcykel i kombination med mätcykel 3. Detta för att kunna friköra avkännarsystemet med ett positioneringsblock efter utböjningen.



Om man använder funktionen M141 måste man säkerställa att avkännarsystemet frikörs i korrekt riktning.

M141 fungerar endast i förflyttningsrörelser med rätlinjeblock.

# Verkan

M141 är bara verksam i de programblock som M141 har programmerats i.

M141 aktiveras i blockets början.

1

# Upphäv modala programinformationer: M142

# Standardbeteende

TNC:n återställer modala programinformationer i följande situationer:

- Välj ett nytt program
- Utför tilläggsfunktionerna M02, M30 eller blocket N999999 %.... (avhängigt maskinparameter 7300)
- Förnyad definition av cykeln med dess grundvärde

# Beteende med M142

Alla modala programinformationer förutom grundvridning, 3D-rotation och Q-parametrar upphävs.



Funktionen **M142** är inte tillåten vid en blockläsning (block scan).

# Verkan

M142 är bara aktiv i det programblock som M142 har programmerats i.

M142 aktiveras i blockets början.

# Upphäv grundvridning: M143

# Standardbeteende

Grundvridningen förblir verksam ända tills man återställer den eller skriver över den med ett nytt värde.

# Beteende med M143

TNC:n upphäver en programmerad grundvridning i NC-programmet.

빤
---

Funktionen **M143** är inte tillåten vid en blockläsning (block scan).

## Verkan

M143 är bara verksam i det programblock som M143 har programmerats i.

M143 aktiveras i blockets början.

# Automatisk lyftning av verktyget från konturen vid NC-stopp: M148

# Standardbeteende

TNC stoppar alla förflyttningsrörelser vid ett NC-stopp. Verktyget stannar vid avbrottspunkten.

## Beteende med M148



Funktionen M148 måste vara frigiven av maskintillverkaren.

TNC:n förflyttar verktyget 0.1 mm tillbaka från konturen i verktygsaxelns riktning, under förutsättning att du i verktygstabellens kolumn **LIFTOFF** har ställt in parametern **Y** för det aktiva verktyget (se "Verktygstabell: Standard verktygsdata" på sidan 147).



Beakta att, speciellt vid krökta ytor, konturskador kan uppstå vid återkörning till konturen. Frikör verktyget före återkörningen!

# Verkan

M148 är verksam ända tills funktionen deaktiveras med M149.

M148 aktiveras i blockets början, M149 vid blockets slut.

1

# Undertryck ändlägesmeddelande: M150

#### Standardbeteende

TNC:n stoppar programexekveringen med ett felmeddelande om verktyget skulle lämna det aktiva arbetsområdet i ett positioneringsblock. Felmeddelandet genereras innan positioneringsblocket utförs.

## Beteende med M150

Om slutpunkten för ett positioneringsblock med M150 ligger utanför det aktiva arbetsområdet så förflyttar TNC:n verktyget fram till arbetsområdets gräns och fortsätter sedan programexekveringen utan felmeddelande.



#### Kollisionsrisk!

Beakta att framkörningsbanan till den position som har programmerats efter M150-blocket i vissa fall kan förändras markant!

M150 är även verksam för områdesbegränsningar som du har definierat via MOD-funktionen.

#### Verkan

M150 är bara verksam i de programblock som M150 har programmerats i.

M150 aktiveras i blockets början.

# 7.5 Tilläggsfunktioner för rotationsaxlar

# Matning i mm/min vid rotationsaxlar A, B, C: M116 (software-option 1)

# Standardbeteende

l rotationsaxlar tolkar TNC:n den programmerade matningshastigheten som grad/min. Banhastigheten är därför avhängig avståndet mellan verktygscentrum och rotationsaxelns centrum.

Ju större avståndet är desto högre blir banhastigheten.

# Matning i mm/min vid rotationsaxlar med M116

Ţ.

Maskintillverkaren måste definiera maskinens geometri i maskinparameter 7510 och framåt.

M116 är endast verksam vid rund- och vridbord. Vid vridbara spindelhuvuden kan M116 inte användas. Om din maskin skulle vara utrustad med en bord-/ huvudkombination, ignorerar TNC:n huvudets rotationsaxlar.

M116 är även verksam vid aktivt tiltat bearbetningsplan.

I rotationsaxlar tolkar TNC:n den programmerade matningshastigheten som mm/min. För detta beräknar TNC:n, vid varje blockbörjan, matningshastigheten för det specifika blocket. Matningen i en rotationsaxel ändrar sig inte inom ett block, även om verktyget förflyttas mot rotationsaxelns centrum.

# Verkan

M116 verkar i bearbetningsplanet Med M117 upphäver man M116; Likaså upphävs M116 vid programmets slut.

M116 aktiveras i blockets början.



# Vägoptimerad förflyttning av rotationsaxlar: M126

#### Standardbeteende

TNC:ns standardbeteende vid positionering av rotationsaxlar, vilkas positionsvärden har reducerats till ett värde mindre än 360°, är beroende av maskinparameter 7682. Där definieras om TNC:n skall förflytta till den programmerade positionen med differensen mellan bör-position – är-position eller om TNC:n standardmässigt (även utan M126) skall förflytta den kortaste vägen till den programmerade positionen. Exempel:

Är-position	Bör-position	Faktisk väg
350°	10°	–340°
10°	340°	+330°

## Beteende med M126

Med M126 förflyttar TNC:n en rotationsaxel, vars positionsvärde har reducerats till ett värde under 360°, den kortaste vägen. Exempel:

Är-position	Bör-position	Faktisk väg
350°	10°	+20°
10°	340°	–30°

# Verkan

M126 aktiveras i blockets början. M126 upphäver man med M127; Likaså upphävs M126 vid programmets slut.



# Minskning av positionsvärde i rotationsaxel till ett värde under 360°: M94

# Standardbeteende

TNC:n förflyttar verktyget från det aktuella vinkelvärdet till det programmerade vinkelvärdet.

Exempel:

Aktuellt vinkelvärde:	538°
Programmerat vinkelvärde:	180°
<sup>–</sup> aktisk väg:	–358°

# Beteende med M94

Vid blockets början reducerar TNC:n det aktuella vinkelvärdet till ett värde mindre än 360°. Därefter sker förflyttningen till det programmerade värdet. Om det finns flera aktiva rotationsaxlar, minskar M94 positionsvärdet i alla rotationsaxlar. Alternativt kan en specifik rotationsaxel anges efter M94. TNC:n reducerar då bara positions-värdet i denna axel.

Exempel NC-block

Reducera positionsvärde i alla aktiva rotationsaxlar:

#### N50 M94 \*

Reducera endast positionsvärdet i C-axeln:

N50 M94 C \*

Reducera alla aktiva rotationsaxlar och förflytta därefter C-axeln till det programmerade värdet:

N50 G00 C+180 M94 \*

## Verkan

M94 är bara verksam i de positioneringsblock som den programmeras i.

M94 aktiveras i blockets början.



# Automatisk kompensering för maskingeometrin vid arbete med rotationsaxlar: M114 (softwareoption 2)

#### Standardbeteende

TNC:n förflyttar verktyget till de i bearbetningsprogrammet definierade positionerna. Om en rotationsaxels position ändrar sig i programmet så måste postprocessorn beräkna den därigenom uppkomna förskjutningen i linjäraxlarna och kompensera detta i ett positioneringsblock. Eftersom även maskingeometrin kommer att påverka detta måste NC-programmet beräknas individuellt för olika maskiner.

#### Beteende med M114



Maskintillverkaren måste definiera maskinens geometri i maskinparameter 7510 och framåt.

Om en styrd rotationsaxels position ändrar sig i programmet kommer TNC:n automatiskt att kompensera för förskjutningen av verktyget med en 3D-längdkompensering. Eftersom maskinens geometri har angivits i maskinparametrar kommer TNC:n även att kompensera för den maskinspecifika förskjutningen. Postprocessorn behöver endast beräkna programmet en gång, även då det skall exekveras i olika maskiner som är utrustade med TNC-styrsystem.

Om din maskin inte är utrustad med styrda rotationsaxlar (huvudet kan endast vridas manuellt eller huvudet positioneras av PLC), kan man ange spindelhuvudets aktuella position efter M114 (t.ex. M114 B+45, Q-parametrar är tillåtna).

CAD-systemet resp. postprocessorn måste ta hänsyn till verktygsradiekompenseringen. En programmerad radiekompensering G41/G42 ger upphov till ett felmeddelande.

Om verktygets längdkompensering beräknas av TNC:n, kommer den programmerade matningshastigheten att gälla verktygsspetsen annars gäller den verktygets utgångspunkt.



Om man har en maskin som är utrustad med ett styrt vridbart spindelhuvud går det att avbryta programexekveringen och ändra vridningsaxelns inställning (t.ex. med handratten).

Med funktionen FRAMKÖRNING TILL BLOCK N kan man sedan återuppta bearbetningsprogrammet vid stället där avbrottet utfördes. Vid aktiv M114 tar TNC:n automatiskt hänsyn till rotationsaxlarnas nya inställning.

För att ändra rotationsaxlarnas inställning under programexekveringen med handratten använder man sig av M118 i kombination med M128.

#### Verkan

M114 aktiveras i blockets början, M115 vid blockets slut. M114 är inte verksam vid aktiv verktygsradiekompensering.

Man upphäver M114 med M115. Vid programslutet upphävs alltid M114.

HEIDENHAIN iTNC 530



# 7.5 Tilläggsfunkt<mark>ion</mark>er för rotationsaxlar

# Bibehåll verktygsspetsens position vid positionering av rotationsaxlar (TCPM): M128 (software-option 2)

# Standardbeteende

TNC:n förflyttar verktyget till de i bearbetningsprogrammet definierade positionerna. Om en rotationsaxels position ändrar sig i programmet så måste den därigenom uppkomna förskjutningen i linjäraxlarna beräknas och kompenseras i ett positioneringsblock (se bilden vid M114).

# Beteende med M128 (TCPM: Tool Center Point Management)

	ΓΨ]
٦	

Maskintillverkaren måste definiera maskinens geometri i maskinparameter 7510 och framåt.

Om en styrd rotationsaxels position ändrar sig i programmet så förblir verktygsspetsens position oförändrad i förhållande till arbetsstycket under vridningsrörelsen.

Använd **M128** i kombination med **M118** om du vill förändra rotationsaxlarnas inställning med handratten under programexekveringen. Överlagringen av en handrattspositionering sker vid aktiv **M128** i det maskinfasta koordinatsystemet.

吵
---

Vid rotationsaxlar med Hirth-koppling: Ändra bara rotationsaxelns läge efter det att verktyget har frikörts. Annars kan konturen skadas på grund av rörelsen ur kuggdelningen.

Efter **M128** kan man även ange en matning som TNC:n skall utföra utjämningsrörelsen i de linjära axlarna med. Om man inte anger någon matning, eller om den är större än värdet som har definierats i maskinparameter 7471, gäller matningen från maskinparameter 7471.

Före positioneringar med M91 eller M92 och före ett TOOL CALL: Återställ M128.

För att undvika konturavvikelser får man endast använda radiefräsar vid **M128**.

Verktygslängden måste utgå från radiefräsens kulcentrum.

När M128 är aktiv presenterar TNC:n symbolen i statuspresentationen.



# M128 vid tippningsbord

När man programmerar en förflyttning av tippningsbord vid aktiv **M128**, vrider TNC:n med koordinatsystemet i motsvarande grad. Vrider man t.ex. C-axeln med 90° (genom positionering eller genom nollpunktsförskjutning) och därefter programmerar en rörelse i X-axeln kommer TNC:n att utföra förflyttningen i maskinaxel Y.

TNC:n transformerar även den inställda utgångspunkten eftersom denna har förflyttats genom rundbords-rörelsen.

#### M128 vid tredimensionell verktygskompensering

När man utför en tredimensionell radiekompensering vid aktiv **M128** och aktiv radiekompensering **G41/G42**, positionerar TNC:n rotationsaxlarna automatiskt vid vissa maskingeometrier.

#### Verkan

M128 aktiveras i blockets början, M129 vid blockets slut. M128 är även verksam i de manuella driftarterna och förblir aktiv efter en växling av driftart. Matningen för utjämningsrörelsen är verksam ända tills en ny programmeras eller M128 upphävs med M129.

Man upphäver **M128** med **M129**. TNC:n återställer själv **M128** när man väljer ett nytt program i en programkörningsdriftart.

Exempel NC-block

Utför utjämningsrörelser med matning 1000 mm/min:

N50 G01 G41 X+0 Y+38.5 IB-15 F125 M128 F1000 \*



# Standardbeteende

TNC:n förflyttar verktyget, vid positioneringar med rotationsaxlar, så att ett övergångselement infogas vid icke tangentiella övergångar. Konturövergången är avhängig accelerationen, rycket och den fastlagda toleransen för konturavvikelsen.

G

Man kan ändra TNC:ns standardbeteende via maskinparameter 7440 så att M134 aktiveras automatiskt när ett program kallas upp, se "Allmänna användarparametrar", sida 522.

# Beteende med M134

TNC förflyttar verktyget, vid positioneringar med rotationsaxlar, så att ett precisionsstopp utförs vid icke tangentiella övergångar.

# Verkan

M134 aktiveras i blockets början, M135 vid blockets slut.

Man upphäver M134 med M135. TNC:n återställer själv M134 när man väljer ett nytt program i en programkörningsdriftart.

# Val av rotationsaxlar: M138

# Standardbeteende

TNC:n tar vid funktionerna M114, M128 och tippning av bearbetningsplanet hänsyn till rotationsaxlarna som Er maskintillverkare har definierat i maskinparametrarna.

# Beteende med M138

TNC:n tar vid de ovan angivna funktionerna hänsyn till endast de rotationsaxlar som man har definierat med M138.

# Verkan

M138 aktiveras i blockets början.

Man återställer M138 genom att programmera M138 igen utan uppgift om rotationsaxlar.

Exempel NC-block

Ta endast hänsyn till rotationsaxel C vid de ovan angivna funktionerna:

N50 G00 Z+100 R0 M138 C \*



# Ta hänsyn till maskinens kinematik i ÄR/BÖRpositioner vid blockslutet: M144 (softwareoption 2)

# Standardbeteende

TNC:n förflyttar verktyget till de i bearbetningsprogrammet definierade positionerna. Om en rotationsaxels position ändrar sig i programmet så måste den därigenom uppkomna förskjutningen i linjäraxlarna beräknas och kompenseras i ett positioneringsblock.

# Beteende med M144

TNC:n tar hänsyn till en ändring av maskinens kinematik, som uppstår genom exempelvis inväxling av en tillsats-spindel, i det presenterade positionsvärdet. Om en styrd rotationsaxels position ändrar sig så ändrar sig också verktygsspetsens position i förhållande till arbetsstycket under vridningsrörelsen. Den uppkomna förskjutningen avräknas i det presenterade positionsvärdet.



Positioneringar med M91/M92 är tillåtna vid aktiv M144.

Visningen av positionsvärdet i driftart BLOCKFÖLJD och ENKELBLOCK ändrar sig först efter att rotationsaxlarna har nått sina slutpositioner.

# Verkan

M144 aktiveras i blockets början. M144 fungerar inte i kombination med M114, M128 eller 3D-vridning av bearbetningsplanet.

Man upphäver M144 genom att programmera M145.

# 7.6 Tilläggsfunktioner för laserskärmaskiner

# Princip

TNC:n kan styra laserns effekt via S-analogutgångens spänningsvärde. Med M-funktionerna M200 till M204 ges möjlighet till reglering av lasereffekten under programexekveringen.

# Inmatning av tilläggsfunktioner för laserskärmaskiner

När man anger en M-funktion för laserskärmaskiner i ett positioneringsblock så fortsätter TNC:n dialogen och frågar efter tilläggsfunktionens aktuella parametrar.

Alla tilläggsfunktioner för laserskärmaskiner aktiveras i blockets början.

# Direkt utmatning av programmerad spänning: M200

# Beteende med M200

TNC:n matar ut värdet, vilket programmerats efter M200, som spänning V.

Inmatningsområde: 0 till 9.999 V

# Verkan

M200 är aktiv tills ett nytt spänningsvärde matas ut via M200, M201, M202, M203 eller M204.

# Spänning som funktion av sträckan: M201

# Beteende med M201

M201 matar ut spänning beroende av den tillryggalagda sträckan. TNC:n ökar eller minskar den aktuella spänningen linjärt till det programmerade värdet V.

Inmatningsområde: 0 till 9.999 V

# Verkan

M201 är aktiv tills ett nytt spänningsvärde matas ut via M200, M201, M202, M203 eller M204.



# Spänning som funktion av hastigheten: M202

# Beteende med M202

TNC:n matar ut spänningen som en funktion av hastigheten. Maskintillverkaren definierar, via maskinparametrar, upp till tre karaktäristik-kurvor FNR. i vilka specifika matningshastigheter tilldelas bestämda spänningar. Med M202 väljs vilken karaktäristik-kurva FNR. som TNC:n skall använda vid beräkningen av spänningen.

Inmatningsområde: 1 till 3

# Verkan

M202 är aktiv tills ett nytt spänningsvärde matas ut via M200, M201, M202, M203 eller M204.

# Spänning som funktion av tid (tidsberoende ramp): M203

# Beteende med M203

TNC:n matar ut spänningen V som en funktion av tiden TIME. TNC:n ökar eller minskar den aktuella spänningen linjärt under den programmerade tiden TIME till det programmerade spänningsvärdet V.

# Inmatningsområde

Spänning V:0 till 9.999 VoltTid TIME:0 till 1.999 Sekunder

## Verkan

M203 är aktiv tills ett nytt spänningsvärde matas ut via M200, M201, M202, M203 eller M204.

# Spänning som funktion av tid (tidsberoende puls): M204

## Beteende med M204

TNC:n matar ut en programmerad spänning som en puls under den programmerade tiden TIME.

## Inmatningsområde

Spänning V: 0 till 9.999 Volt Tid TIME: 0 till 1.999 Sekunder

## Verkan

M204 är aktiv tills ett nytt spänningsvärde matas ut via M200, M201, M202, M203 eller M204.







# Programmering: Cykler

# 8.1 Arbeta med cykler

Ofta återkommande bearbetningssekvenser, som omfattar flera bearbetningssteg, finns lagrade i TNC:n i form av cykler. Även koordinatomräkningar och andra specialfunktioner finns tillgängliga som cykler (se tabellen på nästa sida).

Bearbetningscykler med nummer från 200 använder Q-parametrar som inmatningsparametrar. Parametrar som TNC:n behöver för de olika cyklerna använder sig av samma parameternummer då de har samma funktion: exempelvis är Q200 alltid säkerhetsavståndet, Q202 är alltid skärdjupet osv.



För att undvika felaktiga uppgifter vid cykeldefinitionen bör man utföra ett grafiskt programtest före exekveringen (se "Programtest" på sidan 474)!

# Maskinspecifika cykler

I många maskiner står cykler till förfogande som din maskintillverkar har implementerat i TNC:n utöver HEIDENHAIN-cyklerna. Dessa finns tillgängliga i en separat cykel-nummerserie:

- Cykel G300 till G399
  - Maskinspecifika cykler som definieras via knappen CYCLE DEF
- Cykel G500 till G599

Maskinspecifika avkännarcykler som definieras via knappen TOUCH PROBE



Beakta här respektive funktionsbeskrivning i maskinhandboken.

l vissa fall använder sig maskinspecifika cykler av samma överföringsparametrar som redan används i HEIDENHAIN standardcykler. För att undvika problem vid samtidig användning av DEF-aktiva cykler (cykler som TNC:n automatiskt exekverar vid cykeldefinitionen, se även "Anropa cykler" på sida 239) och CALLaktiva cykler (cykler som du måste anropa för att de skall utföras, se även "Anropa cykler" på sida 239) beträffande överskrivning av överföringsparametrar som används dubbelt, beakta följande tillvägagångssätt:

- Programmera av princip DEF-aktiva cykler före CALL-aktiva cykler
- Programmera bara en DEF-aktiv cykel mellan definitionen av en CALL-aktiv cykel och dess respektive cykelanrop, när inga överlappningar förekommer mellan överföringsparametrar i dessa båda cykler.

# Definiera cykel via softkeys



- Softkeyraden presenterar de olika cykelgrupperna
- ▶ Välj cykelgrupp, t.ex. borrcykler
- ▶ Välj cykel, t.ex. BORRNING. TNC:n öppnar en dialog och frågar efter alla inmatningsvärden; samtidigt presenterar TNC:n en hjälpbild i den högra bildskärmsdelen. I denna hjälpbild visas parametern som skall anges med en ljusare färg.
- Ange alla parametrar som TNC:n frågar efter och avsluta varje inmatning med knappen ENT.
- TNC:n avslutar dialogen då alla erforderliga data har matats in

#### P N130 G26 R15\* N140 X+0 Y+50 ł N150 G00 G40 X-20\* \* N160 G265 HELIX-BORRGAENGFRAE. 4-4 Q335=+10 ;NOMINELL DIAMETER -0239 STIGNING 0201=-18 ;GAENGDJUP 0253=+750 NEDMATNINGSHASTIGHET 0358=+0 DJUP FRAMSIDA OFFSET FRAMSIDA 0359=+0 0360=+0 FOERSA KNING 0200=+2 SAEKERHETSAVSTAAND DIAGNOSIS N160 Z+100 M2\* -

PROGRAM INMATNING

STIGNING ?

MANUELL DRIFT

N120 X+50 Y+0\*

#### **Exempel NC-block**

N10 G200 BORRN	ING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=3	; DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q202=5	;SKAERDJUP
Q210=0	;VAENTETID UPPE
Q203=+0	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q211=0.25	;VAENTETID NERE

8.1 Arbeta med cykler

Cykelgrupp	Softkey
Cykler för djupborrning, brotschning, ursvarvning, försänkning, gängning, gängskärning och gängfräsning	BORRNING/ GÄNGNING
Cykler för att fräsa fickor, öar och spår	FICKOR/ ÖAR/ SPÅR
Cykler för att skapa punktmönster, t.ex. hålcirkel eller hålrader	PUNKT- MONSTER
SL-cykler (Subcontur-List), med vilka konturer som byggs upp med flera överlagrade delkonturer kan bearbetas konturparallellt, cylindermantel- interpolering	SL CYKLER
Cykler för uppdelning av plana eller vridna ytor	YTOR
Cykler för koordinatomräkning, med vilka godtyckliga konturer kan förskjutas, vridas, speglas, förstoras och förminskas	KOORDINAT OMRÄKNING
Specialcykler för väntetid, programanrop, spindelorientering, tolerans	SPECIAL CYKLER
Om man använder indirekt parameter-tilldelnin	g vid

Om man använder indirekt parameter-tilideining vid bearbetningscykler med nummer högre än 200 (t.ex. **D00 Q210 = Q1**), kommer en ändring av den tilldelade parametern (t.ex. Q1) efter cykeldefinitionen inte att vara verksam. Definiera i sådana fall cykelparametern (t.ex. **D00 Q210 = 5**) direkt.

För att även kunna exekvera bearbetningscyklerna G83 till G86, G74 till G78 och G56 till G59 i äldre TNCkurvlinjestyrsystem behöver man programmera ett negativt förtecken vid säkerhetsavståndet och skärdjupet.

i

# Anropa cykler



Före ett cykelanrop programmerar man alltid:

- G30/G31 för grafisk presentation (behövs endast för testgrafik)
- Verktygsanrop
- Spindelns rotationsriktning (tilläggsfunktion M3/M4)
- Cykeldefinition

Beakta även de ytterligare förutsättningarna som finns införda vid de efterföljande cykelbeskrivningarna.

Följande cykler aktiveras direkt efter deras definition i bearbetningsprogrammet. Dessa cykler kan och får inte anropas:

- Cyklerna G220 punktmönster på cirkel och G221 punktmönster på linjer
- SL-cykel G14 KONTUR
- SL-cykel G20 KONTURDATA
- Cykel G62 TOLERANS
- Cykler för koordinatomräkning
- Cykel G04 VÄNTETID

Alla andra cykler kan anropas med funktioner som förklaras i efterföljande beskrivning.

# Cykelanrop med G79 (CYCL CALL)

Funktionen **G79** som gäller i det block den har programmerats i anropar den senast definierade bearbetningscykeln en gång. Startpunkten för cykeln är den position som programmerades senast före G79-blocket.



 Programmera cykelanrop: Tryck på knappen CYCL CALL

- Ange cykelanrop: Tryck på softkey CYCL CALL M
- Ange i förekommande tilläggsfunktion M (t.ex. M3 för att starta spindeln), eller avsluta dialogen med knappen END

# Cykelanrop med G79 PAT (CYCL CALL PAT)

Funktionen **G79 PAT** anropar den senast definierade bearbetningscykeln vid alla positioner som finns angivna i en punkttabell (se "Punkttabeller" på sidan 242).

# Cykelanrop med G79:G01 (CYCL CALL POS)

Funktionen **G79:G01** som anropar den senast definierade bearbetningscykeln en gång. Startpunkten för cykeln är den position som du har definierat i **G79:G01**-blocket.

TNC:n utför förflyttningen till den i **CYCL CALL POS**-blocket angivna positionen med positioneringslogik:

Om den aktuella verktygspositionen i verktygsaxeln är större än arbetsstyckets yta (Q203), utför TNC:n först positioneringen i bearbetningsplanet till den programmerade positionen och därefter i verktygsaxeln.

Om den aktuella verktygspositionen i verktygsaxeln ligger under arbetsstyckets yta (Q203), utför TNC:n först positionering i verktygsaxeln till säkerhetshöjden och därefter i bearbetningsplanet till den programmerade positionen.

l **G79:G01**-blocket måste alltid tre koordinataxlar vara programmerade. Via koordinaten i verktygsaxeln kan du på ett enkelt sätt förändra startpositionen. Den fungerar som en extra nollpunktsförskjutning.

Den i **G79:G01**-blocket definierade matningen gäller endast vid framkörningen till den i detta blocket programmerade startpositionen.

TNC:n utför förflyttningen till den i **G79:G01**-blocket definierade positionen med inaktiv radiekompensering (R0).

Om du anropar en cykel med **G79:G01** som har en egen startposition definierad (t.ex. cykel 212), så fungerar den i cykeln definierade positionen som en extra förskjutning av den i **G79:G01**-blocket definierade positionen. Därför bör du alltid definiera startpositionen som skall anges i cykeln till 0.

# Cykelanrop med M99/M89

Funktionen **M99** som gäller i det block den har programmerats i anropar den senast definierade bearbetningscykeln en gång. **M99** kan man programmera i slutet av ett positioneringsblock, TNC:n utför då förflyttningen till denna position och anropar därefter den senast definierade bearbetningscykeln.

Om TNC:n automatiskt skall utföra cykeln efter varje positioneringsblock, programmerar man cykelanropet med **M89** (beroende av maskinparameter 7440).

Inverkan av M89 upphäver man genom att programmera

- M99 i det positioneringsblock som man utför förflyttningen till den sista startpunkten, eller
- **G79**, eller
- Man definierar en ny bearbetningscykel med CYCL DEF



# Arbeta med tilläggsaxlar U/V/W

TNC:n utför ansättningsrörelserna i den axel som man har definierat som spindelaxel i TOOL CALL-blocket. Rörelser i bearbetningsplanet utför TNC:n standardmässigt i huvudaxlarna X, Y eller Z. Undantag:

- Om man direkt programmerar tilläggsaxlar för sidornas längder i cykel G74 SPÅRFRÄSNING och i cykel G75/G76 FICKFRÄSNING
- Om man har programmerat tilläggsaxlar i konturunderprogrammet vid SL-cykler
- Vid cyklerna G77/G78 (CIRKELURFRÄSNING), G251 (REKTANGULÄR FICKA), G252 (CIRKULÄR FICKA), G253 (SPÅR) och G254 (CIRKULÄRT SPÅR) utför TNC:n cykeln i de axlar som man har programmerat i det senaste positioneringsblocket före respektive cykelanrop. Vid aktiv verktygsaxel Z är följande kombinationer tillåtna:

```
X/Y
```

X/V

U/Y

■ U/V

# 8.2 Punkttabeller

# Användningsområde

Om man vill utföra en cykel, alt. flera cykler efter varandra, på ett oregelbundet punktmönster så skapar man punkttabeller.

Om man använder borrcykler motsvarar bearbetningsplanets koordinater i punkttabellen koordinaterna för verktygets centrum. Om man använder fräscykler motsvarar bearbetningsplanets koordinater i punkttabellen startpunktens koordinater för respektive cykel (t.ex. centrum-koordinaterna för en cirkulär ficka). Koordinaten i spindelaxeln motsvarar koordinaten för arbetsstyckets yta.

# Ange punkttabell

Välj driftart Programinmatning/editering:

PGM MGT	Kalla upp filhantering: Tryck på knappen PGM MGT
FILNAMN?	
	Ange punkttabellens namn och filtyp, bekräfta med knappen ENT
мм	Välja måttenhet: Tryck på softkey MM eller INCH. TNC:n växlar till programfönstret och visar en tom punkttabell.
INFOGA RAD	Infoga en ny rad med softkey INFOGA RAD och ange koordinaterna för den önskade bearbetningspositionen

Upprepa förfarandet tills alla önskade koordinater har angivits.



Med softkey X AV/PÅ, Y AV/PÅ, Z AV/PÅ (andra softkeyraden) bestämmer man vilka koordinater som skall kunna anges i punkttabellen.



# Hoppa över enskilda punkter vid bearbetningen

l punkttabellen kan du via kolumnen **FADE** markera punkten som är definierad i respektive rad så att denna hoppas över vid bearbetningen (se "Hoppa över block" på sidan 485).



# Välja punkttabell i programmet

Välj, i driftart Programinmatning/Editering, det program som punkttabellen skall aktiveras för:



Kalla upp funktionen för val av punkttabell: Tryck på knappen PGM CALL



Tryck på softkey PUNKTTABELL

Ange punkttabellens namn, bekräfta med knappen ENT

## **Exempel NC-block**

N72 %:PAT: "NAMN"\*

# Anropa cykel i kombination med punkttabeller

Med **G79 PAT** exekverar TNC:n den punkttabell som man senast definierade (även när man har definierat punkttabellen i ett program som har länkats med %).

> TNC:n använder koordinaten i spindelaxeln som verktyget befinner sig på vid cykelanropet som säkerhetshöjd. En i en cykel separat definierad Säkerhetshöjd resp. 2. säkerhetsavstånd får inte vara större än den globala Pattern-säkerhetshöjden.

Om TNC:n skall anropa den senast definierade bearbetningscykeln vid punkterna som är definierade i en punkttabell, programmerar man cykelanropet med **G79 PAT**:

Programmera cykelanrop: Tryck på knappen CYCL CALL

- Anropa punkttabell: Tryck på softkey CYCL CALL PAT
- Ange med vilken matning TNC:n skall förflytta mellan punkterna (ingen uppgift: Förflyttning med den senast programmerade matningen)
- Vid behov anges tilläggsfunktion M, bekräfta med knappen END

TNC:n lyfter verktyget från startpunkten tillbaka till säkerhetshöjd (Säkerhetshöjd = Spindelaxelkoordinat vid cykelanrop). För att även kunna använda detta arbetssätt vid cykler med nummer 200 och högre måste man definiera det andra säkerhetsavståndet (Q204) med 0.

Om man vill förflytta med reducerad matning i spindelaxeln vid förpositionering använder man sig av tilläggsfunktionen M103 (se "Matningsfaktor vid nedmatningsrörelse: M103" på sidan 214).

# Punkttabellens beteende med cykler G83, G84 och G74 till G78

TNC:n tolkar punkterna i bearbetningsplanet som koordinaterna för verktygets centrum. Koordinaten i spindelaxeln bestämmer arbetsstyckets överkant så att TNC:n kan förpositionera automatiskt (Ordningsföljd: bearbetningsplanet, sedan spindelaxeln).

# Punkttabellens beteende med SL-cykler och cykel G39

TNC:n tolkar punkterna som en extra nollpunktsförskjutning.



CYCL CALL

# Punkttabellens beteende med cykler G200 till G208 och G262 till G267

TNC:n tolkar punkterna i bearbetningsplanet som koordinaterna för verktygets centrum. Om man vill använda de i punkttabellen definierade koordinaterna i spindelaxeln som startpunkts-koordinater måste man definiera arbetsstyckets yta (Q203) med 0.

## Punkttabellens beteende med cykler G210 till G215

TNC:n tolkar punkterna som en extra nollpunktsförskjutning. Om man vill använda de i punkttabellen definierade punkterna som startpunktskoordinater måste man programmera startpunkten och arbetsstyckets yta (Q203) i respektive fräscykel med 0.

## Punkttabellens beteende med cykler G251 till G254

TNC:n tolkar punkterna i bearbetningsplanet som koordinaterna för cykelns startposition. Om man vill använda de i punkttabellen definierade koordinaterna i spindelaxeln som startpunkts-koordinater måste man definiera arbetsstyckets yta (Q203) med 0.



# 8.3 Cykler för borrning, gängning och gängfräsning

# Översikt

TNC:n erbjuder totalt 16 cykler för olika typer av borrningsbearbetning:

Cykel	Softkey
G240 CENTRERING Med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd, valbar inmatning av centrerdiameter/centrerdjup	248
G200 BORRNING Med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd	200 7
G201 BROTSCHNING Med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd	201
G202 URSVARVNING Med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd	202
G203 UNIVERSAL-BORRNING Med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd, spånbrytning, minskning av skärdjup	203 7
G204 BAKPLANING Med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd	204
G205 UNIVERSAL-DJUPBORRNING Med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd, spånbrytning, stoppavstånd	205 ( +++
G208 BORRFRÄSNING Med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd	203
G206 GÄNGNING NY Med flytande gänghuvud, med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd	205
G207 SYNKRONISERAD GÄNGNING NY Utan flytande gänghuvud, med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd	207 🛔 RT
G209 GÄNGNING SPÅNBRYTNING Utan flytande gänghuvud, med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd; spånbrytning	209 🕌 RT
G262 GÄNGFRÄSNING Cykel för fräsning av en gänga i förborrat material	262
G263 FÖRSÄNK-GÄNGFRÄSNING Cykel för fräsning av en gänga i förborrat material samt skapande av en försänkningsfas	263

i



Cykel	Softkey
G264 BORR-GÄNGFRÄSNING Cykel för borrning direkt i materialet och därefter fräsning av gängan med ett och samma verktyg	254
G265 HELIX-BORRGÄNGFRÄSNING Cykel för fräsning av gängan direkt i materialet	265
G267 UTVÄNDIG GÄNGFRÄSNING Cykel för fräsning av en utvändig gänga samt skapande av en försänkningsfas	267 🛔



# **CENTRERING (cykel 240)**

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport FMAX
- 2 Verktyget centrerar med programmerad matning F till den angivna centrerdiametern, resp. till det angivna centrerdjupet
- **3** Om det har definierats väntar verktyget vid centreringsbotten
- 4 Slutligen förflyttas verktyget till säkerhetsavståndet eller om så har angivits till det andra säkerhetsavståndet med FMAX.

# Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering G40.

Förtecknet i cykelparameter Q344 (diameter), resp. Q201 (djup) bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Diameter eller Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.





Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

# Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angiven diameter resp. positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

ᇞ



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta; ange ett positivt värde
- ▶ Val djup/diameter (0/1) Q343: Val av om centreringen skall ske till det angivna djupet eller till den angivna diametern. Om centreringen skall ske till den angivna diametern, måste du definiera verktygets spetsvinkel i kolumnen CUT. i verktygstabellen TOOL.T
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – centreringens botten (centrerarens spets). Endast verksam när Q343=0 är definierad
- Diameter (förtecken) Q344: Centreringsdiameter. Endast verksam när Q343=1 är definierad
- ▶ Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid centrering i mm/min
- Väntetid nere Q211: Tid i sekunder, under vilken verktyget väntar vid hålets botten
- **Koord. arbetsstyckets yta** Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske

## **Exempel: NC-block**

N100	G00 Z+100	G40
N110	G240 CENT	RERING
	Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
	Q343=1	;VAL DJUP/DIAMETER
	Q201=+0	;DJUP
	Q344=-9	;DIAMETER
	Q206=250	;NEDMATNINGSHASTIGHET
	Q211=0.1	;VAENTETID NERE
	Q203=+20	;KOORD. OEVERYTA
	Q204=100	;2. SAEKERHETSAVST.
N120	X+30 Y+20	M3 M99
N130	X+80 Y+50	M99
N140	Z+100 M2	

# BORRNING (cykel G200)

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.
- 2 Verktyget borrar ner till det första Skärdjupet med den programmerade Matningen F.
- **3** TNC:n förflyttar verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med snabbtransport, väntar där om så har angivits och förflyttar det slutligen tillbaka med snabbtransport till en position motsvarande säkerhetsavståndet över det första skärdjupet.
- 4 Därefter borrar verktyget ner till nästa Skärdjup med den angivna Matningen F.
- **5** TNC:n upprepar detta förlopp (2 till 4) tills det angivna Borrdjupet uppnås.
- 6 Från hålets botten förflyttas verktyget med snabbtransport till säkerhetsavståndet eller – om så har angivits – till det 2. säkerhetsavstånd



Positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40** programmeras:

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

# Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!





ᇞ

8 Programmering: Cykler



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta; ange ett positivt värde
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – hålets botten (verktygets spets)
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid borrningen i mm/min
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt. Djup behöver inte vara en jämn multipel av Skärdjup. TNC:n förflyttar verktyget i en sekvens direkt till Djup om:
  - Skärdjup och Djup är lika
  - Skärdjup är större än Djup
- Väntetid uppe Q210: Tid i sekunder, under vilken verktyget väntar vid säkerhetsavståndet, efter det att TNC:n har lyft det ur hålet för urspåning
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Väntetid nere Q211: Tid i sekunder, under vilken verktyget väntar vid hålets botten

#### Exempel: NC-block

N100 G00 Z+100	G40
N110 G200 BORR	IING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q291=-15	;DJUP
Q206=250	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q202=5	; SKAERDJUP
Q210=0	;VAENTETID UPPE
Q203=+20	;KOORD. OEVERYTA
Q204=100	;2. SAEKERHETSAVST.
Q211=0.1	;VAENTETID NERE
N120 X+30 Y+20	M3 M99
N130 X+80 Y+50	M99
N140 Z+100 M2	

# **BROTSCHNING (cykel G201)**

8.3 Cykler för borrning, <mark>gän</mark>gning och gängfräsning

ᇞ

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.
- 2 Verktyget brotschar ner till det angivna Djupet med den programmerade Matningen F.
- **3** Vid hålets botten väntar verktyget, om så har angivits.
- 4 Slutligen förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med Matning F och därifrån – om så har angivits – med snabbtransport till det andra Säkerhetsavståndet.

# Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

## Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!




- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – hålets botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid brotschning i mm/min
- Väntetid nere Q211: Tid i sekunder, under vilken verktyget väntar vid hålets botten
- Matning tillbaka Q208: Verktygets förflyttningshastighet vid återgång upp ur hålet i mm/ min. Om Q208 = 0 anges kommer återgången att ske med matning brotschning
- **Koord.** arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske

N100 G00 Z+100 G40	
N110 G201 BROTSCHNING	
Q200=2 ; SAEKERHE	TSAVST.
Q201=-15 ;DJUP	
Q206=100 ;NEDMATNI	NGSHASTIGHET
Q211=0.5 ;VAENTETI	D NERE
Q208=250 ;MATNING	TILLBAKA
Q203=+20 ;KOORD. O	EVERYTA
Q204=100 ;2. SAEKE	RHETSAVST.
N120 X+30 Y+20 M3 M99	
N130 X+80 Y+50 M99	
N140 G00 Z+100 M2	



# URSVARVNING (cykel G202)

P

叫

### Både maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren för cykel G202.

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.
- 2 Verktyget borrar ner till Djup med den programmerade borrmatningen.
- **3** Vid hålets botten väntar verktyget om så har angivits med roterande spindel för friskärning.
- 4 Därefter utför TNC:n en spindelorientering till den position som har definierats i parameter **Q336**.
- **5** Om frikörning har valts kommer TNC:n att förflytta verktyget 0,2 mm (fast värde) i den angivna riktningen.
- 6 Slutligen förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med Matning tillbaka och därifrån – om så har angivits – med snabbtransport till det andra Säkerhetsavståndet. Om Q214=0 sker returen på hålets vägg.

### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Vid cykelslutet återställer TNC:n kylvätske- och spindeltillståndet som var aktivt före cykelanropet.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!





- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – hålets botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid ursvarvning i mm/min
- Väntetid nere Q211: Tid i sekunder, under vilken verktyget väntar vid hålets botten
- Matning tillbaka Q208: Verktygets förflyttningshastighet vid återgång upp ur hålet i mm/ min. Om Q208 = 0 anges kommer återgången att ske med nedmatningshastigheten
- **Koord.** arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Frikörningsriktning (0/1/2/3/4) Q214: Bestämmer i vilken riktning TNC:n skall friköra verktyget vid hålets botten (efter spindelorienteringen)
- 0: Ingen frikörning av verktyget
- 1: Frikörning av verktyget i huvudaxelns minusriktning
- 2: Frikörning av verktyget i komplementaxelns minusriktning
- 3: Frikörning av verktyget i huvudaxelns plusriktning
- 4: Frikörning av verktyget i komplementaxelns plusriktning



### Kollisionsrisk!

Välj frikörningsriktningen så att verktyget förflyttar sig från hålets innervägg.

Kontrollera i vilken riktning verktygsspetsen befinner sig efter att en spindelorientering till vinkeln som anges i Q336 har programmerats (t.ex. i driftart Manuell positionering). Välj vinkeln så att verktygsspetsen står parallellt med en koordinataxel.

Vid frikörningen tar TNC:n automatiskt hänsyn till en aktiv vridning av koordinatsystemet.

### Vinkel för spindelorientering Q336 (absolut): Vinkel som TNC:n skall positionera verktyget till före frikörningen

### Exempel:

N100 G00 Z+100	G40
N110 G202 URSV	ARVNING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-15	;DJUP
Q206=100	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q211=0.5	;VAENTETID NERE
Q208=250	;MATNING TILLBAKA
Q203=+20	;KOORD. OEVERYTA
Q204=100	;2. SAEKERHETSAVST.
Q214=1	;FRIKOERNRIKTNING
Q336=0	;VINKEL SPINDEL
N120 X+30 Y+20	М3
N130 G79	
N140 L X+80 Y+	50 FMAX M99



# UNIVERSAL-BORRNING (cykel G203)

- TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.
  - 2 Verktyget borrar ner till det första Skärdjupet med den programmerade Matningen F.
  - 3 Om spånbrytning har angivits förflyttar TNC:n verktyget tillbaka med det angivna värdet för tillbakagång. Om man arbetar utan spånbrytning förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med Matning tillbaka, väntar där – om så har angivits – och förflyttar det slutligen tillbaka med snabbtransport till en position motsvarande säkerhetsavståndet över det första Skärdjupet.
  - Därefter borrar verktyget ner till nästa Skärdjup med Matning. Skärdjupet minskas för varje ny ansättning med Minskningsvärdet – om så har angivits.
  - **5** TNC:n upprepar detta förlopp (2-4) tills det angivna borrdjupet uppnås.
  - 6 Vid hålets botten väntar verktyget om så har angivits för spånbrytning och förflyttas efter Väntetiden tillbaka till Säkerhetsavståndet med Matning tillbaka. Om ett andra Säkerhetsavstånd har angivits, förflyttar därefter TNC:n verktyget dit med snabbtransport.

### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!



### Exempel: NC-block

N110 G203 UNIV	ERSAL-BORRNING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-20	;DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q202=5	;SKAERDJUP
Q210=0	;VAENTETID UPPE
Q203=+20	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q212=0.2	;MINSKNINGSVAERDE
Q213=3	;SPAANBRYTNING
Q205=3	;MIN. SKAERDJUP
Q211=0.25	;VAENTETID NERE
Q208=500	;MATNING TILLBAKA
Q256=0.2	;AVST VID SPAANBRYT

- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – hålets botten (verktygets spets)
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid borrningen i mm/min
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt. Djup behöver inte vara en jämn multipel av Skärdjup. TNC:n förflyttar verktyget i en sekvens direkt till Djup om:
  - Skärdjup och Djup är lika
  - Skärdjup är större än Djup
- Väntetid uppe Q210: Tid i sekunder, under vilken verktyget väntar vid säkerhetsavståndet, efter det att TNC:n har lyft det ur hålet för urspåning
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Förminskningsvärde Q212 (inkrementalt): Värde med vilket TNC:n minskar skärdjupet Q202 vid varje ny ansättning
- Ant. spånbrytningar innan återgång Q213: Antal spånbrytningar innan TNC:n skall lyfta verktyget ur hålet för urspåning. För att bryta spånor lyfter TNC:n verktyget tillbaka med avstånd för spånbrytning Q256
- Minsta skärdjup Q205 (inkrementalt): Om man har valt ett förminskningsvärde begränsar TNC:n minskningen av Skärdjupet till det med Q205 angivna värdet
- Väntetid nere Q211: Tid i sekunder, under vilken verktyget väntar vid hålets botten
- Matning tillbaka Q208: Verktygets förflyttningshastighet vid lyftning upp ur hålet i mm/ min. Om man anger Q208=0 så utför TNC:n förflyttningen tillbaka med matning Q206
- Tillbakagång vid spånbrytning Q256 (inkrementalt): Värde med vilket TNC:n lyfter verktyget vid spånbrytning

# **BAKPLANING (cykel G204)**

Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

Cykeln fungerar endast med så kallade bakplaningsverktyg.

Med denna cykel skapar man försänkningar som är placerade på arbetsstyckets undersida.

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.
- 2 Där utför TNC:n en spindelorientering till 0°-positionen och förskjuter verktyget med excentermåttet.
- **3** Därefter förs verktyget ner i det förborrade hålet med Matning förpositionering, tills skäret befinner sig på Säkerhetsavståndet under arbetsstyckets underkant.
- 4 TNC:n förflyttar då verktyget tillbaka till hålets centrum, startar spindeln och i förekommande fall även kylvätskan för att därefter utföra förflyttningen till angivet Djup försänkning med Matning försänkning.
- **5** Om så har angivits väntar verktyget vid försänkningens botten och förflyttas sedan ut ur hålet, där genomförs en spindelorientering och en förskjutning på nytt med excentermåttet.
- 6 Slutligen förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med Matning förpositionering och därifrån om så har angivits till det andra säkerhetsavståndet med snabbtransport.

# Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen vid försänkningen. Varning: Positivt förtecken försänker i spindelaxelns positiva riktning.

Ange verktygslängden så att måttet inte avser skäret utan istället borrstångens underkant.

Vid beräkningen av försänkningens startpunkt tar TNC:n hänsyn till borrstångens skärlängd och materialets tjocklek.







- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- Djup försänkning Q249 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets underkant – försänkningens botten. Positivt förtecken ger försänkning i spindelaxelns positiva riktning.
- ► Materialtjocklek Q250 (inkrementalt): Arbetsstyckets tjocklek
- Excentermått Q251 (inkrementalt): Borrstångens excentermått; värdet hämtas från verktygets datablad
- Skärhöjd Q252 (inkrementalt): Avstånd borrstångens underkant – huvudskäret; värdet hämtas från verktygets datablad
- Matning förpositionering Q253: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning i arbetsstycket respektive lyftning upp ur arbetsstycket i mm/min
- Matning försänkning Q254: Verktygets förflyttningshastighet vid försänkning i mm/min
- ► Väntetid Q255: Väntetid i sekunder vid försänkningens botten
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Frikörningsriktning (0/1/2/3/4) Q214: Bestämmer i vilken riktning TNC:n skall förskjuta verktyget med excentermåttet (efter spindelorienteringen); Inmatning av 0 är inte tillåtet
  - 1 Frikörning av verktyget i huvudaxelns minusriktning
  - 2 Frikörning av verktyget i komplementaxelns minusriktning
  - **3** Frikörning av verktyget i huvudaxelns plusriktning
  - 4 Frikörning av verktyget i komplementaxelns plusriktning

N110 G204 BAKP	LANING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q249=+5	;DJUP FOERSAENKNING
Q250=20	;MATERIALTJOCKLEK
Q251=3.5	;EXCENTERMAAT
Q252=15	;SKAERHOEJD
Q253=750	;MATNING FOERPOS.
Q254=200	;MATNING FORSAENKNING
Q255=0	;VAENTETID
Q203=+20	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q214=1	;FRIKOERNRIKTNING
Q336=0	;VINKEL SPINDEL



### Kollisionsrisk!

岎

Kontrollera i vilken riktning verktygsspetsen befinner sig efter att en spindelorientering till vinkeln som anges i Q336 har programmerats (t.ex. i driftart Manuell positionering). Välj vinkeln så att verktygsspetsen står parallellt med en koordinataxel. Välj frikörningsriktningen så att verktyget förflyttar sig från hålets innervägg.

Vinkel för spindelorientering Q336 (absolut): Vinkel som TNC:n skall positionera verktyget till före nedmatningen och före lyftningen ur hålet.

i

# UNIVERSAL-DJUPBORRNING (cykel G205)

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.
- 2 Verktyget borrar ner till det första Skärdjupet med den programmerade Matningen F.
- 3 Om spånbrytning har angivits förflyttar TNC:n verktyget tillbaka med det angivna värdet för tillbakagång. Om man arbetar utan spånbrytning förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med snabbtransport och därefter åter med snabbtransport till det angivna Säkerhetsavståndet för urspåning över det första skärdjupet.
- 4 Därefter borrar verktyget ner till nästa Skärdjup med Matning. Skärdjupet minskas för varje ny ansättning med Minskningsvärdet – om så har angivits.
- **5** TNC:n upprepar detta förlopp (2-4) tills det angivna borrdjupet uppnås.
- 6 Vid hålets botten väntar verktyget om så har angivits för spånbrytning och förflyttas efter Väntetiden tillbaka till Säkerhetsavståndet med Matning tillbaka. Om ett andra Säkerhetsavstånd har angivits, förflyttar därefter TNC:n verktyget dit med snabbtransport.

### Att beakta före programmering

al,

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

205 📶 👬

Ť

- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- ▶ Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – hålets botten (verktygets spets)
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid borrningen i mm/min
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt. Djup behöver inte vara en jämn multipel av Skärdjup. TNC:n förflyttar verktyget i en sekvens direkt till Djup om:
  - Skärdjup och Djup är lika
  - Skärdjup är större än Djup
- **Koord.** arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Förminskningsvärde Q212 (inkrementalt): Värde med vilket TNC:n minskar skärdjupet Q202
- Minsta skärdjup Q205 (inkrementalt): Om man har valt ett förminskningsvärde begränsar TNC:n minskningen av Skärdjupet till det med Q205 angivna värdet
- Säkerhetsavst. uppe vid urspåning Q258 (inkrementalt): Säkerhetsavstånd för positionering med snabbtransport när TNC:n förflyttar verktyget tillbaka till det aktuella skärdjupet efter en lyftning upp ur hålet; Värde för det första skärdjupet
- Säkerhetsavst. nere vid urspåning Q259 (inkrementalt): Säkerhetsavstånd för positionering med snabbtransport när TNC:n förflyttar verktyget tillbaka till det aktuella skärdjupet efter en lyftning upp ur hålet; Värde för det sista skärdjupet

Om man anger ett annat värde för Q258 än för Q259 så kommer TNC:n att förändra förstopp-avståndet mellan det första skärdjupet och det sista skärdjupet linjärt.



### **Exempel: NC-block**

N110 G205 UNIV	ERSAL-DJUPBORRNING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-80	;DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q202=15	;SKAERDJUP
Q203=+100	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q212=0.5	;MINSKNINGSVAERDE
Q205=3	;MIN. SKAERDJUP
Q258=0.5	;FOERSTOPP AVST UPPE
Q259=1	;FOERSTOPP AVST NERE
Q257=5	;BORRDJUP SPAANBRYT
Q256=0.2	;AVST VID SPAANBRYT
Q211=0.25	;VAENTETID NERE
Q379=7.5	;STARTPUNKT
Q253=750	;MATNING FOERPOS.

8 Programmering: Cykler

- Matningssträcka till spånbryt. Q257 (inkrementalt): Skärdjup efter vilket TNC:n skall utföra en spånbrytning. Ingen spånbrytning om 0 anges
- Tillbakagång vid spånbrytning Q256 (inkrementalt): Värde med vilket TNC:n lyfter verktyget vid spånbrytning
- Väntetid nere Q211: Tid i sekunder, under vilken verktyget väntar vid hålets botten
- Fördjupad startpunkt Q379 (inkrementalt i förhållande till arbetsstyckets yta): Startpunkt för den egentliga borrningen om förborrning redan har utförts till ett bestämt djup med ett kortare verktyg. TNC:n utför förflyttningen från säkerhetsavståndet till den fördjupade startpunkten med Matning förpositionering
- Matning förpositionering Q253: Verktygets förflyttningshastighet vid positionering från säkerhetsavståndet till en fördjupad startpunkt i mm/ min. Endast verksam om Q379 inte är 0

När man anger en fördjupad startpunkt via Q379, kommer TNC:n bara att förändra startpunkten för ansättningsrörelsen. Returrörelsen förändras inte av TNC:n och utgår alltså från koordinaten för arbetsstyckets yta.



# BORRFRÄSNING (cykel G208)

- 8.3 Cykler för borrning, <mark>gän</mark>gning och gängfräsning
- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln med snabbtransport till det angivna säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta och förflyttar till den angivna diametern på en rundningsbåge (om det finns utrymme).
- 2 Verktyget fräser med den angivna matningen F på en skruvlinje ner till det angivna borrdjupet.
- **3** När borrdjupet har uppnåtts utför TNC:n åter en förflyttning på en fullcirkel för att ta bort materialet som har blivit kvar efter nedmatningen
- 4 Därefter positionerar TNC:n verktyget tillbaka till hålets centrum
- **5** Slutligen utför TNC:n en förflyttning tillbaka till säkerhetsavståndet med snabbtransport. Om ett andra Säkerhetsavstånd har angivits, förflyttar därefter TNC:n verktyget dit med snabbtransport.



ᇞ

### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Om man har angivit en håldiameter som är samma som verktygsdiametern kommer TNC:n att borra direkt till det angivna djupet utan skruvlinjeinterpolering.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!





- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygets underkant – arbetsstyckets yta
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – hålets botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid borrningen på skruvlinjen i mm/min
- Nedmatning per skruvlinje Q334 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas nedåt på en skruvlinje (=360°)

Beakta att ditt verktyg och även arbetsstycket skadas vid för stort skärdjup.

För att undvika inmatning av ett för stort skärdjup anger man verktygets största möjliga nedmatningsvinkel i verktygstabellens kolumn **ANGLE**, se "Verktygsdata", sida 145. TNC:n beräknar då automatiskt det maximalt tillåtna skärdjupet och ändrar i förekommande fall ditt inmatade värde.

- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Nominell diameter Q335 (absolut): Hålets diameter. Om man har angivit en bör-diameter som är samma som verktygsdiametern kommer TNC:n att borra direkt till det angivna djupet utan skruvlinjeinterpolering.
- Förborrad diameter Q342 (absolut): Om man anger ett värde i Q342 som är större än 0, utför TNC:n inte längre någon kontroll beträffande förhållandet mellan bör-diameter och verktygets diamter. Därigenom kan man fräsa hål som har mer än dubbelt så stor diameter som verktygets diameter.





N120 G208 BORR	FRAESNING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-80	; DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q334=1.5	;SKAERDJUP
Q203=+100	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q335=25	;NOMINELL DIAMETER
Q342=0	;FOERBORRAD DIAMETER

# GÄNGNING NY med flytande gänghuvud (cykel G206)

1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.

- 2 Verktyget förflyttas i en sekvens direkt till borrdjupet.
- 3 Därefter växlas spindelns rotationsriktning och verktyget förflyttas, efter väntetiden, tillbaka till säkerhetsavståndet. Om ett andra Säkerhetsavstånd har angivits, förflyttar därefter TNC:n verktyget dit med snabbtransport.
- **4** Vid säkerhetsavståndet växlas spindelns rotationsriktning tillbaka på nytt.

### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Verktyget måste spännas upp i en verktygshållare med längdutjämningsmöjlighet. Den flytande gängtappshållaren kompenserar eventuella skillnader mellan matningshastigheten och spindelvarvtalet under gängningen.

När cykeln exekveras är potentiometern för spindelvarvtals-override inte verksam. Potentiometern för matnings-override är verksam men inom ett begränsat område (definierat av maskintillverkaren, beakta maskinhandboken).

För högergänga skall spindeln startas med M3, för vänstergänga med M4.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!



ᇞ



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen (startposition) – arbetsstyckets yta; Riktvärde: 4x gängans stigning
- ▶ Borrdjup Q201 (gängans längd, inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta - gängans slut
- ▶ Matning F Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid gängning
- **Väntetid nere** Q211: Ange ett värde mellan 0 och 0,5 sekunder för att förhindra verktygsbrott vid förflyttning tillbaka
- **Koord.** arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske

### Beräkning av matning: $F = S \times p$

- F: Matning (mm/min)
- S: Spindelvarvtal (varv/min)
- p: Gängstigning (mm)

### Frikörning vid avbrott i programexekveringen

Om man trycker på den externa Stopp-knappen i samband med gängning, kommer TNC:n att presentera en softkey med vilken verktyget kan friköras.



N250 G206 GAEN	GNING NY
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-20	;DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q211=0.25	;VAENTETID NERE
Q203=+25	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.



# SYNKRONISERAD GÄNGNING utan flytande gänghuvud NY (cykel G207)

ΓŢ

Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

TNC:n utför gängningen, i ett eller i flera arbetssteg, utan att flytande gängtappshållare behöver användas.

- TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.
- 2 Verktyget förflyttas i en sekvens direkt till borrdjupet.
- 3 Därefter växlas spindelns rotationsriktning och verktyget förflyttas, efter väntetiden, tillbaka till säkerhetsavståndet. Om ett andra Säkerhetsavstånd har angivits, förflyttar därefter TNC:n verktyget dit med snabbtransport.
- 4 På säkerhetsavståndet stoppar TNC:n spindeln.



Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Borrdjups förtecken bestämmer arbetsriktningen.

TNC:n beräknar matningshastigheten beroende av spindelvarvtalet. Om man använder potentiometern för spindel-override under gängningen, kommer TNC:n automatiskt att anpassa matningshastigheten.

Potentiometern för matnings-override är inte aktiv.

Vid cykelslutet stannar spindeln. Starta åter spindeln med M3 (alt. M4) före nästa bearbetning.

呣

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen (startposition) – arbetsstyckets yta
- Borrdjup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – gängans slut
- Stigning Q239 Gängans stigning. Förtecknet anger höger- eller vänstergänga:
  - + = Högergänga
  - = Vänstergänga
- **Koord. arbetsstyckets yta** Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske

### Frikörning vid avbrott i programexekveringen

Om man trycker på den externa Stopp-knappen i samband med gängningen, kommer TNC:n att visa softkey MANUELL FRIKÖRNING. Om man trycker påMANUELL FRIKÖRNING, kan verktyget friköras kontrollerat. För att göra detta trycker man på positiv axelriktningsknapp för den aktiva spindelaxeln.



N26 G207	
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-20	;DJUP
Q239=+1	;GAENGSTIGNING
Q203=+25	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.

# GÄNGNING SPÅNBRYTNING (cykel G209)

Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

TNC:n skär gängan i flera ansättningar ner till det angivna djupet. Via en parameter kan man fastlägga huruvida verktyget skall köras ur hålet helt och hållet vid spånbrytning eller inte.

- TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport och utför där en spindelorientering.
- 2 Verktyget förflyttas till det angivna skärdjupet, växlar spindelns rotationsriktning och förflyttas beroende på definitionen ett bestämt värde tillbaka eller upp ur hålet för urspåning.
- **3** Därefter växlas spindelns rotationsriktning på nytt och verktyget förflyttas till nästa skärdjup.
- **4** TNC:n upprepar detta förlopp (2 till 3) tills det angivna Gängdjupet uppnås.
- **5** Därefter lyfts verktyget tillbaka till säkerhetsavståndet. Om ett andra Säkerhetsavstånd har angivits, förflyttar därefter TNC:n verktyget dit med snabbtransport.
- 6 På säkerhetsavståndet stoppar TNC:n spindeln.



### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Gängdjups förtecken bestämmer arbetsriktningen.

TNC:n beräknar matningshastigheten beroende av spindelvarvtalet. Om man använder potentiometern för spindel-override under gängningen, kommer TNC:n automatiskt att anpassa matningshastigheten.

Potentiometern för matnings-override är inte aktiv.

Vid cykelslutet stannar spindeln. Starta åter spindeln med M3 (alt. M4) före nästa bearbetning.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

ф



Ţ



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen (startposition) – arbetsstyckets yta
- Gängdjup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – gängans slut
- Stigning Q239 Gängans stigning. Förtecknet anger höger- eller vänstergänga:
  - + = Högergänga
  - = Vänstergänga
- **Koord. arbetsstyckets yta** Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Matningssträcka till spånbryt. Q257 (inkrementalt): Skärdjup efter vilket TNC:n skall utföra en spånbrytning.
- Tillbakagång för spånbrytning Q256: TNC:n multiplicerar stigningen Q239 med det angivna värdet och lyfter tillbaka verktyget med detta framräknade värde. Om man anger Q256 = 0 kommer TNC:n att lyfta verktyget helt ur hålet för urspåning (till säkerhetsavståndet).
- Vinkel för spindelorientering Q336 (absolut): Vinkel som TNC:n positionerar verktyget till före gängningsförloppet. Därigenom kan man efterbearbeta gängan om så önskas.

### Frikörning vid avbrott i programexekveringen

Om man trycker på den externa Stopp-knappen i samband med gängningen, kommer TNC:n att visa softkey MANUELL FRIKÖRNING. Om man trycker påMANUELL FRIKÖRNING, kan verktyget friköras kontrollerat. För att göra detta trycker man på positiv axelriktningsknapp för den aktiva spindelaxeln.



N260 G207 SYNK	R. GAENGNING NY
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-20	;DJUP
Q239=+1	;GAENGSTIGNING
Q203=+25	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.

# Grunder för gängfräsning

### Förutsättning

- Maskinen bör vara utrustad med invändig kylvätsketillförsel genom spindeln (kylvätska min. 30 bar, tryckluft min. 6 bar).
- Eftersom det vid gängfräsning är vanligt att det uppstår deformationer av gängprofilen krävs ofta verktygsspecifika kompenseringar. Dessa kan man utläsa i verktygskatalogen eller fråga efter hos verktygstillverkaren. Kompenseringen sker i samband med verktygsanropet via delta-radien DR.
- Cyklerna 262, 263, 264 och 267 kan bara användas med medurs roterande verktyg. I cykel 265 kan man använda både medurs och moturs roterande verktyg.
- Arbetsriktningen framgår av följande inmatningsparametrar: Förtecken för gängans Stigning Q239 (+ = högergänga /- = vänstergänga) och Fräsmetod Q351 (+1 = medfräsning /-1 = motfräsning). Med ledning av följande tabell kan man utläsa förhållandet mellan inmatningsparametrarna vid medurs roterande verktyg.

Innergänga	Stigning	Fräsmetod	Arbetsriktning
högergänga	+	+1(RL)	Z+
vänstergänga	-	–1(RR)	Z+
högergänga	+	–1(RR)	Z–
vänstergänga	-	+1(RL)	Z–

Yttergänga	Stigning	Fräsmetod	Arbetsriktning
högergänga	+	+1(RL)	Z–
vänstergänga	_	–1(RR)	Z–
högergänga	+	–1(RR)	Z+
vänstergänga	_	+1(RL)	Z+

### Kollisionsrisk!

Programmera alltid samma förtecken i de olika nedmatningsdjupen eftersom cyklerna innehåller flera sekvenser som är oberoende av varandra. Rangordningen som avgör arbetsriktningen finns beskriven i respektive cykel. Om man vill upprepa t.ex. ett försänkningsförlopp så anger man 0 i gängdjup, arbetsriktningen bestäms då via försänkningsdjupet.

### Beteende vid verktygsbrott!

Om det sker ett verktygsbrott under gängskärningen så stoppar man programexekveringen, växlar till driftart Manuell positionering (MDI) och förflyttar där verktyget till hålets centrum med en linjär förflyttning. Därefter kan man friköra verktyget i verktygsaxeln och växla ut det.

ф

Vid gängfräsning hänför TNC:n den programmerade matningshastigheten till verktygsskäret. Eftersom TNC:n presenterar centrumbanans matningshastighet stämmer dock det presenterade värdet inte med det programmerade värdet.

Gängans rotationsriktning ändrar sig om man exekverar en gängfräsningscykel i kombination med cykel 8 SPEGLING där speglingen bara har definierats i en axel.

# GÄNGFRÄSNING (cykel G262)

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.
- 2 Verktyget förflyttas med programmerad Matning förpositionering till startnivån, vilken framgår av förtecknet i gängans Stigning, Fräsmetoden och Antal gängor per steg.
- 3 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt med en helix-rörelse till Gängans nominella diameter. Därvid utförs ytterligare en utjämningsförflyttning i verktygsaxeln före helixframkörningsrörelsen, för att börja gängbanan på den programmerade startnivån.
- **4** Beroende på parameter Antal gängor per steg fräser verktyget gängan i en kontinuerlig skruvlinjerörelse eller i flera förskjutna skruvlinjerörelser.
- **5** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.
- 6 Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget till säkerhetsavståndet med snabbtransport eller – om så har angivits – till det andra säkerhetsavståndet.

### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Cykelparametern Gängdjups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Gängdjup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Framkörningsrörelsen till gängans diameter sker på en halvcirkel ut från centrum. Om verktygsdiametern och 4 gånger stigningen är mindre än gängans diameter kommer en förpositionering i sidled att utföras.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!







8.3 Cykler för borrning, <mark>gän</mark>gning och gängfräsning

- 262 🛔
- Nominell diameter Q335: Gängans bör-diameter
- Gängstigning Q239: Gängans stigning. Förtecknet anger höger- eller vänstergänga:
  - + = Högergänga
  - = Vänstergänga
- Gängdjup Ω201 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och gängans botten
- Gängor per steg Q355: Antal gängor som verktyget förskjuts med, se bilden nere till höger
  - **0** = en 360° skruvlinje ner till gängdjupet
  - 1 = kontinuerlig skruvlinje längs hela gängans längd
    1 = flera helixbanor med fram- och frånkörning, däremellan förskjuter TNC:n verktyget med Q355 gånger stigningen
- ▶ Matning förpositionering Q253: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning i arbetsstycket respektive lyftning upp ur arbetsstycket i mm/min
- Fräsmetod Q351: Typ av fräsbearbetning vid M03
  +1 = Medfräsning
  -1 = Motfräsning
- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- **Koord. arbetsstyckets yta** Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min

N250 G262 GAEN	GFRAESNING
Q335=10	;NOMINELL DIAMETER
Q239=+1.5	;STIGNING
Q201=-20	;GAENGDJUP
Q355=0	;GAENGOR PER STEG
Q253=750	;MATNING FOERPOS.
Q351=+1	;FRAESMETOD
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q207=500	;MATNING FRAESNING

# 8.3 Cykler för borrning, <mark>gän</mark>gning och gängfräsning

# FÖRSÄNK-GÄNGFRÄSNING (cykel G263)

1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.

### Försänkning

- 2 Verktyget förflyttas med Matning förpositionering till Försänkningsdjupet minus säkerhetsavståndet och därifrån med Matning försänkning till Försänkningsdjupet.
- **3** Om ett Säkerhetsavstånd sida har angivits, positionerar TNC:n verktyget på samma sätt med Matning förpositionering till Försänkningsdjupet.
- **4** Beroende på platsförhållandet förflyttar därefter TNC:n verktyget från mitten och tangentiellt ut mot kärndiametern eller via en förpositionering i sidled och utför sedan en cirkelrörelse.

### Försänkning framsida

- **5** Verktyget förflyttas med Matning förpositionering till Försänkningsdjup framsida.
- 6 TNC:n positionerar verktyget okompenserat ut från mitten via en halvcirkel till Offset framsida och utför en cirkelrörelse med Matning försänkning.
- 7 Därefter förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till hålets centrum på en halvcirkel.

Т



### Gängfräsning

- **8** TNC:n förflyttar verktyget med programmerad Matning förpositionering till gängans startnivå, vilken framgår av förtecknet i gängans Stigning och Fräsmetoden.
- **9** Efter detta förflyttas verktyget tangentiellt med en helix-rörelse till Gängans nominella diameter och fräser gängan med en 360°-skruvlinjerörelse.
- **10** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.
- **11** Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget till säkerhetsavståndet med snabbtransport eller om så har angivits till det andra säkerhetsavståndet.



### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Förtecknet i cykelparameter Gängdjup, Försänkning djup resp. Djup framsida bestämmer arbetsriktningen. Arbetsriktningen bestäms enligt nedanstående ordningsföljd:

- 1. Gängdjup
- 2. Försänkning djup
- 3. Djup framsida

Om man anger 0 i en av djup-parametrarna kommer TNC:n inte att utföra detta arbetssteg.

Om man vill försänka med verktygets framsida så definierar man 0 i parameter Försänkningsdjup.

Programmera gängans djup minst en tredjedel av gängans stigning mindre än försänkningsdjupet.

빤

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

- **Nominell diameter** Q335: Gängans bör-diameter
- Gängstigning Q239: Gängans stigning. Förtecknet anger höger- eller vänstergänga:
  - + = Högergänga
  - = Vänstergänga
- ► **Gängdjup** Q201 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och gängans botten
- ► Försänkning djup Q356: (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och verktygsspetsen
- Matning förpositionering Q253: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning i arbetsstycket respektive lyftning upp ur arbetsstycket i mm/min
- Fräsmetod Q351: Typ av fräsbearbetning vid M03
  +1 = Medfräsning
  - -1 = Motfräsning
- Säkerhetsavstånd Ω200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- Säkerhetsavstånd sida Q357 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsskäret och hålets vägg
- Djup framsida Q358 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och verktygsspetsen vid försänkningsförlopp med verktygets framsida
- Försänkning offset framsida Q359 (inkrementalt): Avstånd som TNC:n förskjuter verktygets centrum från hålets mitt







8.3 Cykler för borrning, <mark>gän</mark>gning och gängfräsning

263

- **Koord. arbetsstyckets yta** Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Matning försänkning Q254: Verktygets förflyttningshastighet vid försänkning i mm/min
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min

**Exempel: NC-block** 

N250 G263 FOERSAENK-GAENGFRAES		
Q335=10	;NOMINELL DIAMETER	
Q239=+1.5	;STIGNING	
Q201=-16	;GAENGDJUP	
Q356=-20	;FOERSAENKNING DJUP	
Q253=750	;MATNING FOERPOS.	
Q351=+1	;FRAESMETOD	
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.	
Q357=0.2	;SAEK.AVSTAAND SIDA	
Q358=+0	;DJUP FRAMSIDA	
Q359=+0	;OFFSET FRAMSIDA	
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA	
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.	
Q254=150	;MATNING FORSAENKNING	
Q207=500	;MATNING FRAESNING	

# BORR-GÄNGFRÄSNING (cykel G264)

1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.

### Borrning

- 2 Verktyget borrar ner till det första Skärdjupet med den angivna Nedmatningshastigheten.
- 3 Om spånbrytning har angivits förflyttar TNC:n verktyget tillbaka med det angivna värdet för tillbakagång. Om man arbetar utan spånbrytning förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med snabbtransport och därefter åter med snabbtransport till det angivna Säkerhetsavståndet för urspåning över det första skärdjupet.
- 4 Därefter borrar verktyget ner till nästa Skärdjup med matning.
- **5** TNC:n upprepar detta förlopp (2-4) tills det angivna borrdjupet uppnås.

### Försänkning framsida

- **6** Verktyget förflyttas med Matning förpositionering till Försänkningsdjup framsida.
- 7 TNC:n positionerar verktyget okompenserat ut från mitten via en halvcirkel till Offset framsida och utför en cirkelrörelse med Matning försänkning.
- 8 Därefter förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till hålets centrum på en halvcirkel.



### Gängfräsning

- **9** TNC:n förflyttar verktyget med programmerad Matning förpositionering till gängans startnivå, vilken framgår av förtecknet i gängans Stigning och Fräsmetoden.
- 10 Efter detta förflyttas verktyget tangentiellt med en helix-rörelse till Gängans nominella diameter och fräser gängan med en 360°skruvlinjerörelse.
- **11** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.
- 12 Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget till säkerhetsavståndet med snabbtransport eller – om så har angivits – till det andra säkerhetsavståndet.

# Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Förtecknet i cykelparameter Gängdjup, Försänkning djup resp. Djup framsida bestämmer arbetsriktningen. Arbetsriktningen bestäms enligt nedanstående ordningsföljd:

- 1. Gängdjup
- 2. Borrdjup
- 3. Djup framsida

Om man anger 0 i en av djup-parametrarna kommer TNC:n inte att utföra detta arbetssteg.

Programmera gängans djup minst en tredjedel av gängans stigning mindre än borrdjupet.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

8 Programmering: Cykler

ᇞ



- **Nominell diameter** Q335: Gängans bör-diameter
- Gängstigning Q239: Gängans stigning. Förtecknet anger höger- eller vänstergänga:
  - + = Högergänga
  - = Vänstergänga
- Gängdjup Ω201 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och gängans botten
- **Borrdjup** Q356: (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och hålets botten
- ▶ Matning förpositionering Q253: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning i arbetsstycket respektive lyftning upp ur arbetsstycket i mm/min
- Fräsmetod Q351: Typ av fräsbearbetning vid M03
  +1 = Medfräsning
  -1 = Motfräsning
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt. Djup behöver inte vara en jämn multipel av Skärdjup. TNC:n förflyttar verktyget i en sekvens direkt till Djup om:
  - Skärdjup och Djup är lika
  - Skärdjup är större än Djup
- Säkerhetsavst. uppe vid urspåning Q258 (inkrementalt): Säkerhetsavstånd för positionering med snabbtransport när TNC:n förflyttar verktyget tillbaka till det aktuella skärdjupet efter en lyftning upp ur hålet
- Matningssträcka till spånbryt. Q257 (inkrementalt): Skärdjup efter vilket TNC:n skall utföra en spånbrytning. Ingen spånbrytning om 0 anges
- Tillbakagång vid spånbrytning Q256 (inkrementalt): Värde med vilket TNC:n lyfter verktyget vid spånbrytning
- Djup framsida Q358 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och verktygsspetsen vid försänkningsförlopp med verktygets framsida
- Försänkning offset framsida Q359 (inkrementalt): Avstånd som TNC:n förskjuter verktygets centrum från hålets mitt







- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid borrningen i mm/min
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min

### **Exempel: NC-block**

N250 G264 BORR	-GAENGFRAESNING
Q335=10	;NOMINELL DIAMETER
Q239=+1.5	;STIGNING
Q201=-16	; GAENGDJUP
Q356=-20	;HAALDJUP
Q253=750	;MATNING FOERPOS.
Q351=+1	;FRAESMETOD
Q202=5	;SKAERDJUP
Q258=0.2	;FOERSTOPPAVST.
Q257=5	;BORRDJUP SPAANBRYT
Q256=0.2	;AVST VID SPAANBRYT
Q358=+0	;DJUP FRAMSIDA
Q359=+0	;OFFSET FRAMSIDA
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q207=500	;MATNING FRAESNING



1

# HELIX- BORRGÄNGFRÄSNING (cykel G265)

1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.

### Försänkning framsida

- 2 Vid försänkning före gängningen förflyttas verktyget till Försänkningsdjup framsida med Matning försänkning. Vid försänkning efter gängningen förflyttar TNC:n verktyget till Försänkning djup med Matning förpositionering.
- **3** TNC:n positionerar verktyget okompenserat ut från mitten via en halvcirkel till Offset framsida och utför en cirkelrörelse med Matning försänkning.
- 4 Därefter förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till hålets centrum på en halvcirkel.

### Gängfräsning

- **5** TNC:n förflyttar verktyget med programmerad Matning förpositionering till gängans startnivå.
- **6** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt med en helix-rörelse till Gängans nominella diameter.
- 7 TNC:n förflyttar verktyget nedåt på en kontinuerlig skruvlinje tills gängdjupet uppnås.
- 8 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.
- **9** Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget till säkerhetsavståndet med snabbtransport eller om så har angivits till det andra säkerhetsavståndet.



### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (hålets mitt) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Förtecknet i cykelparameter Gängdjup och Djup framsida bestämmer arbetsriktningen. Arbetsriktningen bestäms enligt nedanstående ordningsföljd:

- 1. Gängdjup
- 2. Djup framsida

Om man anger 0 i en av djup-parametrarna kommer TNC:n inte att utföra detta arbetssteg.

Fräsmetoden (mot-/medfräsning) bestäms av gängan (höger-/vänstergänga) och verktygets rotationsriktning eftersom endast arbetsriktning från arbetsstyckets yta och in i detaljen är möjlig.



ᇝ

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

i



- **Nominell diameter** Q335: Gängans bör-diameter
- Gängstigning Q239: Gängans stigning. Förtecknet anger höger- eller vänstergänga:
  - + = Högergänga
  - = Vänstergänga
- ► **Gängdjup** Q201 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och gängans botten
- ▶ Matning förpositionering Q253: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning i arbetsstycket respektive lyftning upp ur arbetsstycket i mm/min
- Djup framsida Q358 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och verktygsspetsen vid försänkningsförlopp med verktygets framsida
- Försänkning offset framsida Q359 (inkrementalt): Avstånd som TNC:n förskjuter verktygets centrum från hålets mitt
- Försänkning Q360: Utförande av fasen
  0 = före gängningen
  - 1 = efter gängningen
- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta



- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Matning försänkning Q254: Verktygets förflyttningshastighet vid försänkning i mm/min
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min

**Exempel: NC-block** 

N250 G265 HELI	X-BORRGAENGFRAE.
Q335=10	;NOMINELL DIAMETER
Q239=+1.5	;STIGNING
Q201=-16	; GAENGDJUP
Q253=750	;MATNING FOERPOS.
Q358=+0	;DJUP FRAMSIDA
Q359=+0	;OFFSET FRAMSIDA
Q360=0	;FOERSAENKNING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q254=150	;MATNING FORSAENKNING
Q207=500	;MATNING FRAESNING

i

# UTVÄNDIG GÄNGFRÄSNING (cykel G267)

1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta med snabbtransport.

### Försänkning framsida

- 2 TNC:n förflyttar verktyget i bearbetningsplanets huvudaxel från tappens centrum till startpunkten för försänkningen som skall utföras med verktygets framsida. Startpunktens läge erhålles från gängans radie, verktygsradien och stigningen.
- **3** Verktyget förflyttas med Matning förpositionering till Försänkningsdjup framsida.
- **4** TNC:n positionerar verktyget okompenserat ut från mitten via en halvcirkel till Offset framsida och utför en cirkelrörelse med Matning försänkning.
- 5 Därefter förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till startpunkten på en halvcirkel.

### Gängfräsning

- **6** TNC:n positionerar verktyget till startpunkten om inte försänkning på framsidan utfördes först. Startpunkt gängfräsning = startpunkt försänkning framsida.
- 7 Verktyget förflyttas med programmerad Matning förpositionering till startnivån, vilken framgår av förtecknet i gängans Stigning, Fräsmetoden och Antal gängor per steg.
- 8 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt med en helix-rörelse till Gängans nominella diameter.
- **9** Beroende på parameter Antal gängor per steg fräser verktyget gängan i en kontinuerlig skruvlinjerörelse eller i flera förskjutna skruvlinjerörelser.
- **10** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.

**11** Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget till säkerhetsavståndet med snabbtransport eller – om så har angivits – till det andra säkerhetsavståndet.

ᇞ

### Att beakta före programmering

Programmera positioneringsblocket till startpunkten (tappens centrum) i bearbetningsplanet med radiekompensering **G40**.

Den nödvändiga förskjutningen för försänkning framsida måste fastställas i förväg. Man måste ange värdet från tappens centrum till verktygets centrum (okompenserat värde).

Förtecknet i cykelparameter Gängdjup, Försänkning djup resp. Djup framsida bestämmer arbetsriktningen. Arbetsriktningen bestäms enligt nedanstående ordningsföljd:

1. Gängdjup

2. Djup framsida

Om man anger 0 i en av djup-parametrarna kommer TNC:n inte att utföra detta arbetssteg.

Cykelparametern Gängdjups förtecken bestämmer arbetsriktningen.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!




- **Nominell diameter** Q335: Gängans bör-diameter
- Gängstigning Q239: Gängans stigning. Förtecknet anger höger- eller vänstergänga:
  - + = Högergänga
  - = Vänstergänga
- ► Gängdjup Q201 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och gängans botten
- Gängor per steg Q355: Antal gängor som verktyget skall förskjutas med, se bilden nere till höger
  - 0 = en skruvlinje ner till gängdjupet
  - 1 = kontinuerlig skruvlinje längs hela gängans längd
    1 = flera helixbanor med fram- och frånkörning, däremellan förskjuter TNC:n verktyget med Q355 gånger stigningen
- ▶ Matning förpositionering Q253: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning i arbetsstycket respektive lyftning upp ur arbetsstycket i mm/min
- ► Fräsmetod Q351: Typ av fräsbearbetning vid M03
  - +1 = Medfräsning
  - -1 = Motfräsning



i

- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- Djup framsida Q358 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och verktygsspetsen vid försänkningsförlopp med verktygets framsida
- Försänkning offset framsida Q359 (inkrementalt): Avstånd som TNC:n förskjuter verktygets centrum från tappens mitt
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Matning försänkning Q254: Verktygets förflyttningshastighet vid försänkning i mm/min
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min

N250 G267 UTVA	ENDIG GAENGFRAES
Q335=10	;NOMINELL DIAMETER
Q239=+1.5	;STIGNING
Q201=-20	;GAENGDJUP
Q355=0	;GAENGOR PER STEG
Q253=750	;MATNING FOERPOS.
Q351=+1	;FRAESMETOD
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q358=+0	;DJUP FRAMSIDA
Q359=+0	;OFFSET FRAMSIDA
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q254=150	;MATNING FORSAENKNING
Q207=500	;MATNING FRAESNING



%C200 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+3 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S4500 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N60 G200 BORRNING	Cykeldefinition
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q201=-15 ;DJUP	
Q206=250 ;MATNING DJUP	
Q2O2=5 ;SKAERDJUP	
Q210=0 ;VAENTETID UPPE	
Q2O3=-10 ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=20 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q211=0.2 ;VAENTETID NERE	



N70 X+10 Y+10 M3 *	Förflyttning till första hålet, Spindelstart
N80 Z-8 M99 *	Förpositionering i spindelaxeln, cykelanrop
N90 Y+90 M99 *	Förflyttning till andra hålet, Cykelanrop
N100 Z+20 *	Frikörning av spindelaxeln
N110 X+90 *	Förflyttning till hål 3
N120 Z-8 M99 *	Förpositionering i spindelaxeln, cykelanrop
N130 Y+10 M99 *	Förflyttning till fjärde hålet, Cykelanrop
N140 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut
N999999 %C200 G71 *	Cykelanrop

i

### **Exempel: Borrcykler**

#### Programförlopp

- Gängskärningscykel är programmerad i huvudprogrammet
- Bearbetningen är programmerad i underprogrammet, se "Underprogram", sida 417



%C18 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+6 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S4500 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N60 G86 P01 +30 P02 -1,75 *	Cykeldefinition Gängskärning
N70 X+20 Y+20 *	Förflyttning till hål 1
N80 L1,0 *	Anropa underprogram 1
N90 X+70 Y+70 *	Förflyttning till andra hålet
N100 L1,0 *	Anropa underprogram 1
N110 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, Slut på huvudprogrammet
N120 G98 L1 *	Underprogram 1: Gängskärning
N130 G36 S0 *	Definition av spindelvinkel för orientering
N140 M19 *	Spindelorientering (möjliggör upprepad gängskärning)
N150 G01 G91 X-2 F1000 *	Förskjutning av verktyget för kollisionsfri nedmatning (beroende av
	kärndiametern och verktyget)
N160 G90 Z-30 *	Förflyttning till startdjupet
N170 G91 X+2 *	Förflyttning av verktyget tillbaka till hålets mitt
N180 G79 *	Anropa cykel 18
N190 G90 Z+5 *	Frikörning
N200 G98 LO *	Slut på underprogram 1
N999999 %C18 G71 *	

1

### **Exempel: Borrcykler i kombination med punkttabeller**

Hålens koordinater finns lagrade i punkttabellen TAB1.PNT och anropas av TNC:n med G79 PAT.

Verktygsradierna har valts så att alla arbetssteg kan presenteras i testgrafiken.

#### Programförlopp

- Centrering
- Borrning
- Gängning



%1 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition
N20 G31 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 1 L+0 R+4 *	Verktygsdefinition centrerborr
N40 G99 2 L+0 R+2.4 *	Verktygsdefinition borr
N50 G99 3 L+0 R+3 *	Verktygsdefinition gängtapp
N60 T1 G17 S5000 *	Verktygsanrop centrerborr
N70 G01 G40 Z+10 F5000 *	Förflytta verktyget till säker höjd (F programmeras med värde,
	TNC:n positionerar till säker höjd efter varje cykel)
N80 %:PAT: "TAB1" *	Definition av punkttabell
N90 G200 BORRNING	Cykeldefinition centrumborrning
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q201=-2 ;DJUP	
Q206=150 ;MATNING DJUP	
Q2O2=2 ;SKAERDJUP	
Q210=0 ;VAENTETID UPPE	
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	0 måste anges, verksam från punkttabellen
Q204=0 ;2. SAEKERHETSAVST.	0 måste anges, verksam från punkttabellen
Q211=0.2 ;VAENTETID NERE	

i

N100 G79 "PAT" F5000 M3 *	Cykelanrop i kombination med punkttabell TAB1.PNT,		
	Matning mellan punkterna: 5000 mm/min		
N110 G00 G40 Z+100 M6 *	Frikörning av verktyget, verktygsväxling		
N120 T2 G17 S5000 *	Verktygsanrop borr		
N130 G01 G40 Z+10 F5000 *	Förflytta verktyget till säker höjd (F programmeras med värde)		
N140 G200 BORRNING	Cykeldefinition borrning		
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.			
Q201=-25 ;DJUP			
Q206=150 ;MATNING DJUP			
Q2O2=5 ;SKAERDJUP			
Q210=0 ;VAENTETID UPPE			
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	0 måste anges, verksam från punkttabellen		
Q204=0 ;2. SAEKERHETSAVST.	0 måste anges, verksam från punkttabellen		
Q211=0.2 ;VAENTETID NERE			
N150 G79 "PAT" F5000 M3 *	Cykelanrop i kombination med punkttabell TAB1.PNT		
N160 G00 G40 Z+100 M6 *	Frikörning av verktyget, verktygsväxling		
N170 T3 G17 S200 *	Verktygsanrop gängtapp		
N180 G00 G40 Z+50 *	Förflytta verktyget till säker höjd		
N190 G84 P01 +2 P02 -15 P030 P04 150 *	Cykeldefinition gängning		
N200 G79 "PAT" F5000 M3 *	Cykelanrop i kombination med punkttabell TAB1.PNT		
N210 G00 G40 Z+100 M2*	Frikörning av verktyget, programslut		
N99999 %1 G71 *			

#### Punkttabell TAB1.PNT

	TAB1.	PNT	MM	
N R	X	Y	Z	
0	+10	+10		+0
1	+40	+30		+0
2	+90	+10		+0
3	+80	+30		+0
4	+80	+65		+0
5	+90	+90		+0
6	+10	+90		+0
7	+20	+55		+0
[E	ND]			



# 8.4 Cykler för att fräsa fickor, öar och spår

### Översikt

Cykel	Softkey
G251 REKTANGULÄR FICKA Grov-/finbearbetningscykel med val av bearbetningsomfång och helix-formad nedmatning	251
G252 CIRKULÄR FICKA Grov-/finbearbetningscykel med val av bearbetningsomfång och helix-formad nedmatning	252
G253 SPÅRFRÄSNING Grov-/finbearbetningscykel med val av bearbetningsomfång och pendlande/helix-formad nedmatning	253
G254 CIRKULÄRT SPÅR Grov-/finbearbetningscykel med val av bearbetningsomfång och pendlande/helix-formad nedmatning	254
G212 FICKA FINSKÄR (rektangulär) Finbearbetningscykel med automatisk förpositionering, 2. Säkerhetsavstånd	212
G213 Ö FINSKÄR (rektangulär) Finbearbetningscykel med automatisk förpositionering, 2. Säkerhetsavstånd	213
G214 CIRKULÄR FICKA FINSKÄR Finbearbetningscykel med automatisk förpositionering, 2. Säkerhetsavstånd	214
G215 CIRKULÄR Ö FINSKÄR Finbearbetningscykel med automatisk förpositionering, 2. säkerhetsavstånd	215
G210 SPÅR PENDLING Grov-/finbearbetningscykel med automatisk förpositionering, pendlande ansättningsrörelse	210
G211 CIRKULÄRT SPÅR Grov-/finbearbetningscykel med automatisk förpositionering, pendlande ansättningsrörelse	211



### **REKTANGULÄR FICKA (cykel G251)**

Med cykel G251 Rektangulär ficka kan man bearbeta en rektangulär ficka fullständigt. Beroende av cykelparametrarna står följande bearbetningsalternativ till förfogande:

- Komplettbearbetning: Grovbearbetning, finbearbetning botten, finbearbetning sida
- Endast grovbearbetning
- Endast finbearbetning botten och finbearbetning sida
- Endast finbearbetning botten
- Endast finbearbetning sida

Vid inaktiv verktygstabell måste du alltid mata ner vinkelrätt (Q366=0), eftersom inte någon nedmatningsvinkel kan definieras.

#### Grovbearbetning

- 1 Verktyget matas ned i arbetsstycket vid fickans mitt och förflyttas ner till det första Skärdjupet. Man bestämmer nedmatningsstrategien via parameter Q366
- 2 TNC:n vidgar fickan inifrån och ut med hänsyn tagen till överlappningsfaktorn (parameter Q370) och tilläggsmåtten för finskär (parameter Q368 och Q369).
- **3** Vid urfräsningens slut förflyttar TNC:n verktyget tangentiellt bort från fickans vägg, förflyttar till säkerhetsavståndet över det aktuella skärdjupet och därifrån med snabbtransport tillbaka till fickans mitt
- **4** Detta förlopp upprepas tills det programmerade djupet för fickan uppnås.

#### Finbearbetning

- 5 När tillägg för finskär har definierats finbearbetar TNC:n först fickans väggar, om så har angivits med flera ansättningar. Förflyttningen till fickans vägg sker då tangentiellt
- 6 Därefter finbearbetar TNC:n fickans botten inifrån och ut. Förflyttningen till fickans botten sker då tangentiellt

### Att beakta före programmering

Förpositionera verktyget till startpositionen i bearbetningsplanet med radiekompensering R0. Beakta parameter Q367 (fickans läge).

TNC:n utför cykeln i de axlar (bearbetningsplan) som man har utfört förflyttningen till startpositionen med. T.ex. i X och Y, om man har programmerat **G79:G01 X... Y...** och i U och V, om man har programmerat **G79:G01 U... V...** 

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln. Beakta parameter Q204 (andra säkerhetsavståndet).

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

TNC:n positionerar verktyget tillbaka till startpositionen vid cykelns slut.

TNC:n positionerar verktyget med snabbtransport tillbaka till fickans mitt vid urfäsningens slut. Verktyget befinner sig då på säkerhetsavståndet över det aktuella skärdjupet. Ange säkerhetsavståndet så att verktyget inte kan fastna i avverkade spånor vid förflyttningen.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

叫



- Bearbetningsomfång (0/1/2) Q215: Bestämmer bearbetningsomfånget:
  - 0: Grovbearbetning och finbearbetning
  - 1: Endast grovbearbetning
  - 2: Endast finbearbetning

Finbearbetning sida och finbearbetning botten utförs bara om respektive tilläggsmått för finbearbetning (Q368, Q369) har definierats

- ▶ 1. Sidans längd Q218 (inkrementalt): Fickans längd, parallellt med bearbetningsplanets huvudaxel
- 2. Sidans längd Q219 (inkrementalt): Fickans längd, parallellt med bearbetningsplanets komplementaxel
- Hörnradie Q220: Radie för fickans hörn. Om inget anges sätter TNC:n hörnradien lika med verktygsradien.
- Finbearbetsmån sida Q368 (inkrementalt): Arbetsmån för finbearbetning i bearbetningsplanet
- Vridningsläge Q224 (absolut): Vinkel som hela fickan vrids med. Vridningscentrum ligger i den position som verktyget befinner sig i vid cykelanropet
- Fickans 1äge Q367: Fickans läge i förhållande till verktygets position vid cykelanropet (se bilden i mitten till höger):
  - **0**: Verktygsposition = fickans centrum
  - 1: Verktygsposition = vänstra nedre hörnet
  - 2: Verktygsposition = högra nedre hörnet
  - **3**: Verktygsposition = högra övre hörnet
  - 4: Verktygsposition = vänstra övre hörnet
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Fräsmetod Q351: Typ av fräsbearbetning vid M03: +1 = Medfräsning
  - -1 = Motfräsning
  - -1 = Nottrasning







- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – fickans botten
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas nedåt; Ange ett värde som är större än 0
- ► Finbearbetsmån djup Q369 (inkrementalt): Arbetsmån för finbearbetning av botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning mot Djup i mm/ min
- Skärdjup finbearbetning Q338 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas i spindelaxeln vid finbearbetning. Q338=0: Finbearbetning i en ansättning
- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- Koordinat arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Absolut koordinat för arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske





8.4 Cykler för att fräsa fickor, öar och spåı

- Banöverlappning faktor Q370: Q370 x Verktygsradien ger ansättningen i sida k
- Nedmatningsstrategie Q366: Typ av nedmatningsstrategie:
  - 0 = lodrät nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE för det aktiva verktyget vara definierad till värdet 90°. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.
  - 1 = helixformad nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE vara definierad till ett värde som inte är 0. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.
  - 2 = pendlande nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE för det aktiva verktyget vara definierad till värdet som inte är 0. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande. Pendlingslängden beror på nedmatningsvinkeln, som minimivärde använder sig TNC:n av den dubbla verktygsdiametern
- Matning finbearbetning Q385: Verktygets förflyttningshastighet vid finbearbetning av sida och botten mm/min

N10 G251 REKTA	NGULAR FICKA
Q215=0	;BEARBETNINGSTYP
Q218=80	;1. SIDANS LAENGD
Q219=60	;2. SIDANS LAENGD
Q220=5	;HOERNRADIE
Q368=0.2	;TILLAEGG SIDA
Q224=+0	;VRIDNINGSLAEGE
Q367=0	;FICKANS LAEGE
Q207=500	;MATNING FRAESNING
Q351=+1	;FRAESMETOD
Q201=-20	;DJUP
Q202=5	;SKAERDJUP
Q369=0.1	;TILLAEGG DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q338=5	;SKAERDJUP FINBEARB.
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q203=+0	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q370=1	;BANOEVERLAPP
Q366=1	;NEDMATNING
Q385=500	;MATNING FINSKAER
N20 G79:G01 X+	50 Y+50 Z+0 F15000 M3

### CIRKULÄR FICKA (cykel G252)

Med cykel 252 Cirkulär ficka kan man bearbeta en cirkulär ficka fullständigt. Beroende av cykelparametrarna står följande bearbetningsalternativ till förfogande:

- Komplettbearbetning: Grovbearbetning, finbearbetning botten, finbearbetning sida
- Endast grovbearbetning
- Endast finbearbetning botten och finbearbetning sida
- Endast finbearbetning botten
- Endast finbearbetning sida



Vid inaktiv verktygstabell måste du alltid mata ner vinkelrätt (Q366=0), eftersom inte någon nedmatningsvinkel kan definieras.

#### Grovbearbetning

- 1 Verktyget matas ned i arbetsstycket vid fickans mitt och förflyttas ner till det första Skärdjupet. Man bestämmer nedmatningsstrategien via parameter Q366
- 2 TNC:n vidgar fickan inifrån och ut med hänsyn tagen till överlappningsfaktorn (parameter Q370) och tilläggsmåtten för finskär (parameter Q368 och Q369).
- **3** Vid urfräsningens slut förflyttar TNC:n verktyget tangentiellt bort från fickans vägg, förflyttar till säkerhetsavståndet över det aktuella skärdjupet och därifrån med snabbtransport tillbaka till fickans mitt
- 4 Detta förlopp upprepas tills det programmerade djupet för fickan uppnås.

#### Finbearbetning

「日本

al,

- 5 När tillägg för finskär har definierats finbearbetar TNC:n först fickans väggar, om så har angivits med flera ansättningar. Förflyttningen till fickans vägg sker då tangentiellt
- **6** Därefter finbearbetar TNC:n fickans botten inifrån och ut. Förflyttningen till fickans botten sker då tangentiellt

#### Att beakta före programmering

Förpositionera verktyget till startpositionen (cirkelns centrum) i bearbetningsplanet med radiekompensering R0.

TNC:n utför cykeln i de axlar (bearbetningsplan) som man har utfört förflyttningen till startpositionen med. T.ex. i X och Y, om man har programmerat **G79:G01 X... Y...** och i U och V, om man har programmerat **G79:G01 U... V...** 

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln. Beakta parameter Q204 (andra säkerhetsavståndet).

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

TNC:n positionerar verktyget tillbaka till startpositionen vid cykelns slut.

TNC:n positionerar verktyget med snabbtransport tillbaka till fickans mitt vid urfäsningens slut. Verktyget befinner sig då på säkerhetsavståndet över det aktuella skärdjupet. Ange säkerhetsavståndet så att verktyget inte kan fastna i avverkade spånor vid förflyttningen.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!



252

- Bearbetningsomfång (0/1/2) Q215: Bestämmer bearbetningsomfånget:
  - **0**: Grovbearbetning och finbearbetning
  - 1: Endast grovbearbetning
  - **2**: Endast finbearbetning

Finbearbetning sida och finbearbetning botten utförs bara om respektive tilläggsmått för finbearbetning (Q368, Q369) har definierats

- Cirkeldiameter Q223: Diameter för den färdigbearbetade fickan
- ▶ Finbearbetsmån sida Q368 (inkrementalt): Arbetsmån för finbearbetning i bearbetningsplanet
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Fräsmetod Q351: Typ av fräsbearbetning vid M03: +1 = Medfräsning
  - -1 = Motfräsning
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – fickans botten
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas nedåt; Ange ett värde som är större än 0
- Finbearbetsmån djup Q369 (inkrementalt): Arbetsmån för finbearbetning av botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning mot Djup i mm/ min
- Skärdjup finbearbetning Q338 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas i spindelaxeln vid finbearbetning. Q338=0: Finbearbetning i en ansättning





- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- ► Koordinat arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Absolut koordinat för arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Banöverlappning faktor Q370: Q370 x Verktygsradien ger ansättningen i sida k
- Nedmatningsstrategie Q366: Typ av nedmatningsstrategie:
  - 0 = lodrät nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE för det aktiva verktyget vara definierad till värdet 90°. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.
  - 1 = helixformad nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE vara definierad till ett värde som inte är 0. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.
- Matning finbearbetning Q385: Verktygets förflyttningshastighet vid finbearbetning av sida och botten mm/min



N10 G2	52 CIRKE	LFICKA
Q	215=0	;BEARBETNINGSTYP
Q	223=60	;CIRKELDIAMETER
Q	368=0.2	;TILLAEGG SIDA
Q	207=500	;MATNING FRAESNING
Q	351=+1	;FRAESMETOD
Q	201=-20	; DJUP
Q	202=5	;SKAERDJUP
Q	369=0.1	;TILLAEGG DJUP
Q	206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q	338=5	;SKAERDJUP FINBEARB.
Q	200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q	203=+0	;KOORD. OEVERYTA
Q	204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q	370=1	;BANOEVERLAPP
Q	366=1	;NEDMATNING
Q	385=500	;MATNING FINSKAER
N20 G7	9:G01 X+	50 Y+50 Z+0 F15000 M3

### SPÅRFRÄSNING (cykel 253)

Med cykel 253 kan man bearbeta ett spår fullständigt. Beroende av cykelparametrarna står följande bearbetningsalternativ till förfogande:

- Komplettbearbetning: Grovbearbetning, finbearbetning botten, finbearbetning sida
- Endast grovbearbetning
- Endast finbearbetning botten och finbearbetning sida
- Endast finbearbetning botten
- Endast finbearbetning sida

Vid inaktiv verktygstabell måste du alltid mata ner vinkelrätt (Q366=0), eftersom inte någon nedmatningsvinkel kan definieras.

#### Grovbearbetning

- 1 Verktyget pendlar utifrån den vänstra spårcirkelns mittpunkt med den i verktygstabellen definierade nedmatningsvinkeln till det första skärdjupet. Man bestämmer nedmatningsstrategien via parameter Q366
- 2 TNC utvidgar spåret inifrån och ut med hänsyn tagen till tilläggsmåtten för finskär (parameter Q368 och Q369)
- **3** Detta förlopp upprepas tills det programmerade spårdjupet uppnås.

#### Finbearbetning

- 4 När tillägg för finskär har definierats finbearbetar TNC:n först spårets väggar, om så har angivits med flera ansättningar. Förflyttningen till spårets vägg sker då tangentiellt i den högra spårcirkeln
- **5** Därefter finbearbetar TNC:n spårets botten inifrån och ut. Förflyttningen till spårets botten sker då tangentiellt



#### Att beakta före programmering

Förpositionera verktyget till startpositionen i bearbetningsplanet med radiekompensering R0. Beakta parameter Q367 (spårets läge).

TNC:n utför cykeln i de axlar (bearbetningsplan) som man har utfört förflyttningen till startpositionen med. T.ex. i X och Y, om man har programmerat **G79:G01 X... Y...** och i U och V, om man har programmerat **G79:G01 U... V...**.

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln. Beakta parameter Q204 (andra säkerhetsavståndet).

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Om spårets bredd är större än dubbla verktygsdiametern kommer TNC:n kommer TNC:n att vidga spåret inifrån och ut. Du kan alltså även fräsa valfria spår med små verktyg.

ф,

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

253

- Bearbetningsomfång (0/1/2) Q215: Bestämmer bearbetningsomfånget:
  - 0: Grovbearbetning och finbearbetning
  - 1: Endast grovbearbetning
  - 2: Endast finbearbetning

Finbearbetning sida och finbearbetning botten utförs bara om respektive tilläggsmått för finbearbetning (Q368, Q369) har definierats

- Spårlängd Q218 (värde parallellt med bearbetningsplanets huvudaxel): Ange spårets längre sida
- Spårbredd Q219 (värde parallellt med bearbetningsplanets komplementaxel): Ange spårets bredd; om spårets bredd är densamma som verktygets diameter kommer TNC:n bara att utföra grovbearbetningen (fräsning av långhål). Maximal spårbredd vid grovbearbetning: Dubbla verktygsdiametern
- ► Finbearbetsmån sida Q368 (inkrementalt): Arbetsmån för finbearbetning i bearbetningsplanet
- Vridningsläge Q224 (absolut): Vinkel som hela spåret vrids med. Vridningscentrum ligger i den position som verktyget befinner sig i vid cykelanropet
- Spårets läge (0/1/2/3/4) Q367: Spårets läge i förhållande till verktygets position vid cykelanropet (se bilden i mitten till höger):
  - **0**: Verktygsposition = spårets mitt
  - 1: Verktygsposition = spårets vänstra ände
  - 2: Verktygsposition = centrum på den vänstra spårcirkeln
  - **3**: Verktygsposition = centrum på den högra spårcirkeln
  - 4: Verktygsposition = spårets högra ände
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Fräsmetod Q351: Typ av fräsbearbetning vid M03:
  - +1 = Medfräsning
  - -1 = Motfräsning





1

8.4 Cykler för a<mark>tt f</mark>räsa fickor, öar och spår

- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – spårets botten
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas nedåt; Ange ett värde som är större än 0
- ► Finbearbetsmån djup Q369 (inkrementalt): Arbetsmån för finbearbetning av botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning mot Djup i mm/ min
- Skärdjup finbearbetning Q338 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas i spindelaxeln vid finbearbetning. Q338=0: Finbearbetning i en ansättning





- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- Koordinat arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Absolut koordinat för arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Nedmatningsstrategie Q366: Typ av nedmatningsstrategie:
  - 0 = lodrät nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE för det aktiva verktyget vara definierad till värdet 90°. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.
  - 1 = helixformad nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE vara definierad till ett värde som inte är 0. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande. Mata bara ner helixformat när det finns tillräckligt med plats
  - 2 = pendlande nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE för det aktiva verktyget vara definierad till värdet som inte är 0. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.
- ▶ Matning finbearbetning Q385: Verktygets förflyttningshastighet vid finbearbetning av sida och botten mm/min



N10 G253 SPAAR	FRAESNING
Q215=0	;BEARBETNINGSTYP
Q218=80	;SPAARLAENGD
Q219=12	;SPAARBREDD
Q368=0.2	;TILLAEGG SIDA
Q224=+0	;VRIDNINGSLAEGE
Q367=0	;SPAARLAEGE
Q207=500	;MATNING FRAESNING
Q351=+1	;FRAESMETOD
Q201=-20	;DJUP
Q202=5	;SKAERDJUP
Q369=0.1	;TILLAEGG DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q338=5	;SKAERDJUP FINBEARB.
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q203=+0	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q366=1	;NEDMATNING
Q385=500	;MATNING FINSKAER
N20 G79:G01 X+	50 Y+50 Z+0 F15000 M3

### CIRKULÄRT SPÅR (cykel 254)

Med cykel 254 kan man bearbeta ett cirkulärt spår fullständigt. Beroende av cykelparametrarna står följande bearbetningsalternativ till förfogande:

- Komplettbearbetning: Grovbearbetning, finbearbetning botten, finbearbetning sida
- Endast grovbearbetning
- Endast finbearbetning botten och finbearbetning sida
- Endast finbearbetning botten
- Endast finbearbetning sida

Vid inaktiv verktygstabell måste du alltid mata ner vinkelrätt (Q366=0), eftersom inte någon nedmatningsvinkel kan definieras.

#### Grovbearbetning

- 1 Verktyget pendlar i spårets centrum med den i verktygstabellen definierade nedmatningsvinkeln till det första skärdjupet. Man bestämmer nedmatningsstrategien via parameter Q366
- 2 TNC utvidgar spåret inifrån och ut med hänsyn tagen till tilläggsmåtten för finskär (parameter Q368 och Q369)
- **3** Detta förlopp upprepas tills det programmerade spårdjupet uppnås.

#### Finbearbetning

- 4 När tillägg för finskär har definierats finbearbetar TNC:n först spårets väggar, om så har angivits med flera ansättningar. Förflyttningen till spårets vägg sker då tangentiellt
- 5 Därefter finbearbetar TNC:n spårets botten inifrån och ut. Förflyttningen till spårets botten sker då tangentiellt

### Att beakta före programmering

Förpositionera verktyget i bearbetningsplanet med radiekompensering R0. Definiera parameter Q367 (**Referens för spårläge**) i enlighet med detta.

TNC:n utför cykeln i de axlar (bearbetningsplan) som man har utfört förflyttningen till startpositionen med. T.ex. i X och Y, om man har programmerat **G79:G01 X... Y...** och i U och V, om man har programmerat **G79:G01 U... V...** 

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln. Beakta parameter Q204 (andra säkerhetsavståndet).

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Om spårets bredd är större än dubbla verktygsdiametern kommer TNC:n kommer TNC:n att vidga spåret inifrån och ut. Du kan alltså även fräsa valfria spår med små verktyg.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

ᇞ





- Bearbetningsomfång (0/1/2) Q215: Bestämmer bearbetningsomfånget:
  - 0: Grovbearbetning och finbearbetning
  - 1: Endast grovbearbetning
  - 2: Endast finbearbetning

Finbearbetning sida och finbearbetning botten utförs bara om respektive tilläggsmått för finbearbetning (Q368, Q369) har definierats

- Spårbredd Q219 (värde parallellt med bearbetningsplanets komplementaxel): Ange spårets bredd; om spårets bredd är densamma som verktygets diameter kommer TNC:n bara att utföra grovbearbetningen (fräsning av långhål). Maximal spårbredd vid grovbearbetning: Dubbla verktygsdiametern
- Finbearbetsmån sida Q368 (inkrementalt): Arbetsmån för finbearbetning i bearbetningsplanet
- Cirkelsegment diameter Q375: Ange cirkelsegmentets diameter
- Referens för spårets läge (0/1/2/3) Q367: Spårets läge i förhållande till verktygets position vid cykelanropet (se bilden i mitten till höger):
   0: Ingen hänsyn tas till verktygets position. Spårets läge ges av angivet centrum för cirkelsegmentet och startvinkeln

1: Verktygsposition = centrum på den vänstra spårcirkeln. Startvinkel Q376 utgår från denna position. Ingen hänsyn tas till angivet centrum för cirkelsegmentet

**2**: Verktygscentrum = mittaxelns centrum. Startvinkel Q376 utgår från denna position. Ingen hänsyn tas till angivet centrum för cirkelsegmentet

**3**: Verktygsposition = centrum på den högra spårcirkeln. Startvinkel Q376 utgår från denna position. Ingen hänsyn tas till angivet centrum för cirkelsegmentet

- Centrum 1:a axel Q216 (absolut): Cirkelsegmentets centrum i bearbetningsplanets huvudaxel. Endast verksam om Q367 = 0
- Centrum 2:a axel Q217 (absolut): Cirkelsegmentets centrum i bearbetningsplanets komplementaxel.
   Endast verksam om Q367 = 0
- Startvinkel Q376 (absolut): Ange polär vinkel för startpunkten
- Spårets öppningsvinkel Q248 (inkrementalt): Ange spårets öppningsvinkel





- Vinkelsteg Q378 (inkrementalt): Vinkel som hela spåret vrids med. Vridningscentrum ligger i cirkelsegmentets centrum
- Antal bearbetningar Q377: Antal bearbetningar på cirkelsegmentet
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Fräsmetod Q351: Typ av fräsbearbetning vid M03:
  +1 = Medfräsning
  - -1 = Motfräsning
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – spårets botten
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas nedåt; Ange ett värde som är större än 0
- ► Finbearbetsmån djup Q369 (inkrementalt): Arbetsmån för finbearbetning av botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning mot Djup i mm/ min
- Skärdjup finbearbetning Q338 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas i spindelaxeln vid finbearbetning. Q338=0: Finbearbetning i en ansättning





1

- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- ► Koordinat arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Absolut koordinat för arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Nedmatningsstrategie Q366: Typ av nedmatningsstrategie:
  - 0 = lodrät nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE för det aktiva verktyget vara definierad till värdet 90°. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.
  - 1 = helixformad nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE vara definierad till ett värde som inte är 0. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande. Mata bara ner helixformat när det finns tillräckligt med plats
  - 2 = pendlande nedmatning. I verktygstabellen måste nedmatningsvinkeln ANGLE för det aktiva verktyget vara definierad till värdet som inte är 0. Annars kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.
- Matning finbearbetning Q385: Verktygets förflyttningshastighet vid finbearbetning av sida och botten mm/min



N10	G254	RUNT	SPAAR
	Q215	=0	;BEARBETNINGSTYP
	Q219	=12	;SPAARBREDD
	Q368	=0.2	;TILLAEGG SIDA
	Q375	=80	;CIRKELSEGMENTDIA.
	Q367	=0	;REFERENS SPAARLAEGE
	Q216	=+50	;MITT 1:A AXEL
	Q217	=+50	;MITT 2:A AXEL
	Q376	=+45	;STARTVINKEL
	Q248	=90	;OEPPNINGSVINKEL
	Q378	=0	;VINKELSTEG
	Q377	=1	;ANTAL BEARBETNINGAR
	Q207	=500	;MATNING FRAESNING
	Q351	=+1	;FRAESMETOD
	Q201	=-20	;DJUP
	Q202	=5	;SKAERDJUP
	Q369	=0.1	;TILLAEGG DJUP
	Q206	=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
	Q338	=5	;SKAERDJUP FINBEARB.
	Q200	=2	;SAEKERHETSAVST.
	Q203	=+0	;KOORD. OEVERYTA
	<b>Q20</b> 4	=50	;2. SAEKERHETSAVST.
	Q366	=1	;NEDMATNING
	Q385	=500	;MATNING FINSKAER
N20	G79:0	GO1 X+	+50 Y+50 Z+0 F15000 M3

### FICKA FINSKÄR (cykel G212)

- TNC:n förflyttar automatiskt verktyget i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet, eller – om så har angivits – till det andra Säkerhetsavståndet och därefter till fickans centrum.
- 2 Från fickans centrum förflyttas verktyget i bearbetningsplanet till startpunkten för bearbetningen. Vid beräkningen av startpunkten tar TNC:n hänsyn till tilläggsmåttet och verktygsradien. I förekommande fall matar TNC:n ned i fickans centrum.
- **3** Om verktyget befinner sig på det andra Säkerhetsavståndet, förflyttar TNC:n verktyget till Säkerhetsavståndet med snabbtransport och därifrån med Nedmatningshastigheten till det första Skärdjupet.
- 4 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt till den slutgiltiga konturen och följer denna ett varv med medfräsning.
- **5** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.
- 6 Detta förlopp (3 till 5) upprepas tills det programmerade Djupet uppnås.
- 7 Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget med snabbtransport till Säkerhetsavståndet eller – om så har angivits – till det andra Säkerhetsavståndet och slutligen till fickans centrum (slutposition = startposition).

#### 🖕 Att beakta före programmering

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln och i bearbetningsplanet.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Om man vill använda finbearbetningscykeln för att skapa hela fickan, krävs en borrande fräs med ett skär över centrum (DIN 844) och att en liten Nedmatningshastighet anges.

Fickans minsta storlek: tre gånger verktygsradien.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!







8.4 Cykler för a<mark>tt f</mark>räsa fickor, öar och spår

ᇞ



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen - arbetsstyckets yta
- ▶ Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta - fickans botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning mot Djup i mm/ min. Om nedmatningen sker i materialet skall man ange ett mindre värde än det som har definierats i Q207
- **Skärdjup** Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas nedåt; Ange ett värde som är större än 0
- ▶ Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- **Koord.** arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- ▶ Centrum 1:a axel Q216 (absolut): Fickans centrum i bearbetningsplanets huvudaxel.
- Centrum 2:a axel Q217 (absolut): Fickans centrum i bearbetningsplanets komplementaxel.
- 1. Sidans längd Q218 (inkrementalt): Fickans längd, parallellt med bearbetningsplanets huvudaxel
- 2. Sidans längd Q219 (inkrementalt): Fickans längd, parallellt med bearbetningsplanets komplementaxel
- Hörnradie Q220: Radie för fickans hörn. Om inget anges sätter TNC:n hörnradien lika med verktygsradien.
- ► Tilläggsmått 1:a axel Q221 (inkrementalt): Tilläggsmått för beräkning av förpositioneringen i bearbetningsplanets huvudaxel, utgående från fickans längd.

N350 G212 FICK	A FINSKAER
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-20	;DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q202=5	;SKAERDJUP
Q207=500	;MATNING FRAESNING
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q216=+50	;MITT 1:A AXEL
Q217=+50	;MITT 2:A AXEL
Q218=80	;1. SIDANS LAENGD
Q219=60	;2. SIDANS LAENGD
Q220=5	;HOERNRADIE
Q221=0	;TILLAEGGSMAATT

### Ö FINSKÄR (cykel G213)

- TNC:n förflyttar automatiskt verktyget i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet, eller – om så har angivits – till det andra Säkerhetsavståndet och därefter till öns centrum.
- **2** Från öns centrum förflyttas verktyget i bearbetningsplanet till startpunkten för bearbetningen. Startpunkten befinner sig ca 3,5-gånger verktygsradien till höger om ön.
- **3** Om verktyget befinner sig på det andra Säkerhetsavståndet, förflyttar TNC:n verktyget till Säkerhetsavståndet med snabbtransport och därifrån med Nedmatningshastigheten till det första Skärdjupet.
- 4 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt till den slutgiltiga konturen och följer denna ett varv med medfräsning.
- **5** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.
- 6 Detta förlopp (3 till 5) upprepas tills det programmerade Djupet uppnås.
- 7 Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget med snabbtransport till Säkerhetsavståndet eller – om så har angivits – till det andra Säkerhetsavståndet och slutligen till tappens centrum (slutposition = startposition).

#### Att beakta före programmering

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln och i bearbetningsplanet.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Om man vill använda finbearbetningscykeln för att skapa hela ön, krävs en borrande fräs med ett skär över centrum (DIN 844). Ange i sådana fall en liten Nedmatningshastighet.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!







ᇞ



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – öns botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning mot Djup i mm/ min. Om nedmatningen sker i materialet skall ett litet värde anges; om nedmatningen sker i luften kan ett högre värde anges
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt. Ange ett värde som är större än 0
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Centrum 1:a axel Q216 (absolut): Öns centrum i bearbetningsplanets huvudaxel
- ► Centrum 2:a axel Q217 (absolut): Öns centrum i bearbetningsplanets komplementaxel
- ▶ 1. Sidans längd Q218 (inkrementalt): Öns längd, parallellt med bearbetningsplanets huvudaxel
- 2. Sidans längd Q219 (inkrementalt): Öns längd, parallellt med bearbetningsplanets komplementaxel
- Hörnradie Q220: Radie för öns hörn
- Tilläggsmått 1:a axel Q221 (inkrementalt): Tilläggsmått för beräkning av förpositioneringen i bearbetningsplanets huvudaxel, utgående från öns längd.

N350 G213 FINSK	AER OE
Q200=2	SAEKERHETSAVST.
Q291=-20	; DJUP
Q206=150	NEDMATNINGSHASTIGHET
Q202=5	SKAERDJUP
Q207=500	MATNING FRAESNING
Q203=+30	KOORD. OEVERYTA
Q294=50	2. SAEKERHETSAVST.
Q216=+50	MITT 1:A AXEL
Q217=+50	MITT 2:A AXEL
Q218=80	1. SIDANS LAENGD
Q219=60	2. SIDANS LAENGD
Q220=5	HOERNRADIE
Q221=0	TILLAEGGSMAATT

### CIRKELFICKA FINSKÄR (cykel G214)

- TNC:n förflyttar automatiskt verktyget i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet, eller – om så har angivits – till det andra Säkerhetsavståndet och därefter till fickans centrum.
- 2 Från fickans centrum förflyttas verktyget i bearbetningsplanet till startpunkten för bearbetningen. Vid beräkningen av startpunkten tar TNC:n hänsyn till råämnets diameter och verktygets radie. Om råämnets diameter anges till 0 kommer TNC:n att utföra nedmatningen i fickans mitt.
- **3** Om verktyget befinner sig på det andra Säkerhetsavståndet, förflyttar TNC:n verktyget till Säkerhetsavståndet med snabbtransport och därifrån med Nedmatningshastigheten till det första Skärdjupet.
- 4 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt till den slutgiltiga konturen och följer denna ett varv med medfräsning.
- **5** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.
- 6 Detta förlopp (3 till 5) upprepas tills det programmerade Djupet uppnås.
- 7 Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget med snabbtransport till säkerhetsavståndet eller om så har angivits till det andra säkerhetsavståndet och sedan till fickans mitt (slutposition = startposition).

#### Att beakta före programmering

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln och i bearbetningsplanet.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Om man vill använda finbearbetningscykeln för att skapa hela fickan, krävs en borrande fräs med ett skär över centrum (DIN 844) och att en liten Nedmatningshastighet anges.

叫

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!







8.4 Cykler för a<mark>tt f</mark>räsa fickor, öar och spår



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – fickans botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning mot Djup i mm/ min. Om nedmatningen sker i materialet skall man ange ett mindre värde än det som har definierats i Q207
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt.
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Centrum 1:a axel Q216 (absolut): Fickans centrum i bearbetningsplanets huvudaxel.
- Centrum 2:a axel Q217 (absolut): Fickans centrum i bearbetningsplanets komplementaxel.
- Råämnets diameter Q222: Den förbearbetade fickans diameter för beräkning av förpositioneringen; Ange ett mindre värde för råämnets diameter än för diameter färdig detalj
- Diameter färdig detalj Q223: Den färdigbearbetade fickans diameter; Ange ett större värde för diameter färdig detalj än för råämnets diameter och större än verktygets diameter

N420 G214 CIRK	ELFICKA FINSKAER
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-20	;DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q202=5	;SKAERDJUP
Q207=500	;MATNING FRAESNING
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q216=+50	;MITT 1:A AXEL
Q217=+50	;MITT 2:A AXEL
Q222=79	;RAAMNE DIAMETER
Q223=80	;FAERDIG DIAMETER

### CIRKULÄR Ö FINSKÄR (cykel G215)

- TNC:n förflyttar automatiskt verktyget i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet, eller – om så har angivits – till det andra Säkerhetsavståndet och därefter till öns centrum.
- 2 Från öns centrum förflyttas verktyget i bearbetningsplanet till startpunkten för bearbetningen. Startpunkten befinner sig ca 2-gånger verktygsradien till höger om ön.
- **3** Om verktyget befinner sig på det andra Säkerhetsavståndet, förflyttar TNC:n verktyget till Säkerhetsavståndet med snabbtransport och därifrån med Nedmatningshastigheten till det första Skärdjupet.
- 4 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt till den slutgiltiga konturen och följer denna ett varv med medfräsning.
- **5** Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från konturen tillbaka till startpunkten i bearbetningsplanet.
- 6 Detta förlopp (3 till 5) upprepas tills det programmerade Djupet uppnås.
- 7 Vid cykelns slut förflyttar TNC:n verktyget med snabbtransport till Säkerhetsavståndet eller - om så har angivits - till det andra Säkerhetsavståndet och slutligen till fickans centrum (slutposition = startposition).



TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln och i bearbetningsplanet.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Om man vill använda finbearbetningscykeln för att skapa hela ön, krävs en borrande fräs med ett skär över centrum (DIN 844). Ange i sådana fall en liten Nedmatningshastighet.

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!







8.4 Cykler för a<mark>tt f</mark>räsa fickor, öar och spår

ᇞ



- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – öns botten
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning mot Djup i mm/ min. Om nedmatningen sker i materialet skall ett litet värde anges; om nedmatningen sker i luften kan ett högre värde anges
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas nedåt; Ange ett värde som är större än 0
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Mitt 1:a axel Q216 (absolut): Öns centrum i bearbetningsplanets huvudaxel
- Mitt 2:a axel Q217 (absolut): Öns centrum i bearbetningsplanets komplementaxel
- Råämnets diameter Q222: Den förbearbetade öns diameter för beräkning av förpositioneringen; Ange ett större värde för råämnets diameter än för diameter färdig detalj
- Diameter färdig detalj Q223: Den färdigbearbetade öns diameter; Ange ett mindre värde för diameter färdig detalj än för råämnets diameter

N430 G215 CIRK	EL OE FINSKAER
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-20	;DJUP
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q202=5	;SKAERDJUP
Q207=500	;MATNING FRAESNING
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q216=+50	;MITT 1:A AXEL
Q217=+50	;MITT 2:A AXEL
Q222=81	;RAAMNE DIAMETER
Q223=80	;FAERDIG DIAMETER

## SPÅR (långhål) med pendlande nedmatning (cykel G210)

#### Grovbearbetning

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det andra Säkerhetsavståndet och därefter över den vänstra cirkelns centrum med snabbtransport; därifrån positionerar TNC:n verktyget till Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta.
- 2 Verktyget förflyttas till arbetsstyckets yta med Matning fräsning; därifrån förflyttas fräsen i spårets längdriktning – samtidigt som det matas ner snett i materialet – till den högra cirkelns centrum.
- **3** Därefter förflyttas verktyget tillbaka till den vänstra cirkelns centrum, fortfarande under sned nedmatning; detta förlopp upprepas tills det programmerade fräsdjupet uppnås.
- 4 Vid fräsdjupet förflyttar TNC:n verktyget, för planfräsning, till spårets andra ände och sedan tillbaka till spårets mitt.

#### Finbearbetning

- **5** TNC:n positionerar verktyget till den vänstra spårcirkelns mittpunkt och därifrån tangentiellt till den vänstra spåränden; därefter finbearbetar TNC:n konturen med medfräsning (vid M3) och om så har angivits även med flera ansättningar.
- 6 Vid konturens slut förflyttas verktyget tangentiellt från konturen till den vänstra spårcirkelns mitt.
- 7 Slutligen förflyttas verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med snabbtransport eller – om så har angivits – till det andra Säkerhetsavståndet.

#### Att beakta före programmering

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln och i bearbetningsplanet.

Vid grovbearbetning matas verktyget ner snett i materialet samtidigt som det pendlar från ena änden till den andra änden på spåret. Förborrning är därför inte nödvändig.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Välj en fräsdiameter som är mindre än SPÅRETS BREDD och större än en tredjedel av SPÅRETS BREDD.

Välj fräsdiameter som är mindre än halva spårets längd: Annars kan TNC:n inte utföra pendlande nedmatning.








Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid positivt angivet Djup. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet under arbetsstyckets yta!

210 📗

al,

Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen - arbetsstyckets yta

- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – spårets botten
- Matning fräsning O207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Totalt mått med vilket verktyget matas nedåt i spindelaxeln under en hel pendlingsrörelse
- ▶ Bearbetningsomfång (0/1/2) Q215: Bestämmer bearbetningsomfånget:
  - **0**: Grovbearbetning och finbearbetning
  - 1: Endast grovbearbetning
  - 2: Endast finbearbetning
- **Koord.** arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat för arbetsstyckets yta
- ▶ 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Z-koordinat vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Centrum 1:a axel Q216 (absolut): Spårets centrum i bearbetningsplanets huvudaxel
- ▶ Centrum 2:a axel Q217 (absolut): Spårets centrum i bearbetningsplanets komplementaxel
- ▶ 1. Sidans längd Q218 (värde parallellt med bearbetningsplanets huvudaxel): Ange spårets längre sida
- 2. Sidans längd Q219 (värde parallellt med bearbetningsplanets komplementaxel): Ange spårets bredd; om spårets bredd är densamma som verktygets diameter kommer TNC:n bara att utföra grovbearbetningen (fräsning av långhål)

N510 G210 SPAA	R PENDLING
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q201=-20	;DJUP
Q207=500	;MATNING FRAESNING
Q202=5	;SKAERDJUP
Q215=0	;BEARBETNINGSTYP
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q216=+50	;MITT 1:A AXEL
Q217=+50	;MITT 2:A AXEL
Q218=80	;1. SIDANS LAENGD
Q219=12	;2. SIDANS LAENGD
Q224=+15	;VRIDNINGSLAEGE
Q338=5	;SKAERDJUP FINBEARB.
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET

- Vridningsvinkel Q224 (absolut): Vinkel till vilken hela spåret skall vridas; vridningscentrum ligger i spårets centrum
- Skärdjup finbearbetning Q338 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas i spindelaxeln vid finbearbetning. Q338=0: Finbearbetning i en ansättning
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning mot Djup i mm/ min. Endast verksam vid finbearbetning om Skärdjup för finbearbetning har angivits

i

# CIRKULÄRT SPÅR med pendlande nedmatning (cykel G211)

#### Grovbearbetning

- 1 TNC:n positionerar verktyget i spindelaxeln till det andra Säkerhetsavståndet och därefter över den högra cirkelns centrum med snabbtransport. Därifrån positionerar TNC:n verktyget till det angivna Säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta.
- 2 Verktyget förflyttas med Matning fräsning till arbetsstyckets yta; därifrån förflyttas fräsen – samtidigt som den matas ner snett i materialet – till spårets andra ände.
- **3** Därefter förflyttas verktyget tillbaka till startpunkten, fortfarande under sned nedmatning; detta förlopp (2 till 3) upprepas tills det programmerade fräsdjupet uppnås.
- **4** Vid fräsdjupet förflyttar TNC:n verktyget, för planfräsning, till spårets andra ände.

#### Finbearbetning

- **5** Från spårets mitt förflyttar TNC:n verktyget tangentiellt till den slutliga konturen; därefter finbearbetar TNC:n konturen med medfräsning (vid M3) och om så har angivits även med flera ansättningar. Finbearbetningens startpunkt ligger i den högra cirkelns centrum.
- 6 Vid konturens slut förflyttas verktyget tangentiellt från konturen.
- 7 Slutligen förflyttas verktyget tillbaka till Säkerhetsavståndet med snabbtransport eller – om så har angivits – till det andra Säkerhetsavståndet.

#### Att beakta före programmering

TNC:n förpositionerar automatiskt verktyget i verktygsaxeln och i bearbetningsplanet.

Vid grovbearbetning matas verktyget ner i materialet med en HELIX-rörelse samtidigt som det pendlar från ena änden till andra änden på spåret. Förborrning är därför inte nödvändig.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Välj en fräsdiameter som är mindre än SPÅRETS BREDD och större än en tredjedel av SPÅRETS BREDD.

Välj fräsdiameter som är mindre än halva spårets längd. Annars kan TNC:n inte utföra pendlande nedmatning.







327

Med maskinparameter 7441 Bit 2 väljer man om TNC:n skall presentera ett felmeddelande (Bit 2=1) vid inmatning av ett positivt djup eller inte (Bit 2=0).

#### Varning kollisionsrisk!

Beakta att TNC:n vänder på beräkningen av förpositionen vid **positivt angivet Djup**. Verktyget förflyttas alltså med snabbtransport i verktygsaxeln till säkerhetsavståndet **under** arbetsstyckets yta!

211

叫

- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd verktygsspetsen – arbetsstyckets yta
- Djup Q201 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – spårets botten
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Skärdjup Q202 (inkrementalt): Totalt mått med vilket verktyget matas nedåt i spindelaxeln under en hel pendlingsrörelse
- Bearbetningssätt (0/1/2) Q215: Bestämmer bearbetningsomfånget:
  - 0: Grovbearbetning och finbearbetning
  - 1: Endast grovbearbetning
  - 2: Endast finbearbetning
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat för arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Z-koordinat vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Centrum 1:a axel Q216 (absolut): Spårets centrum i bearbetningsplanets huvudaxel
- Centrum 2:a axel Q217 (absolut): Spårets centrum i bearbetningsplanets komplementaxel
- Cirkelsegment diameter Q244: Ange cirkelsegmentets diameter
- Sidans längd Q219: Ange spårets bredd; om spårets bredd är densamma som verktygets diameter kommer TNC:n bara att utföra grovbearbetningen (fräsning av långhål)

N520	G211 RUNT	SPAAR
	Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
	Q201=-20	;DJUP
	Q207=500	;MATNING FRAESNING
	Q202=5	;SKAERDJUP
	Q215=0	;BEARBETNINGSTYP
	Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
	Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
	Q216=+50	;MITT 1:A AXEL
	Q217=+50	;MITT 2:A AXEL
	Q244=80	;CIRKELSEGMENTDIA.
	Q219=12	;2. SIDANS LAENGD
	Q245=+45	;STARTVINKEL
	Q248=90	;OEPPNINGSVINKEL
	Q338=5	;SKAERDJUP FINBEARB.
	Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET



- Startvinkel Q245 (absolut): Ange polär vinkel för startpunkten
- Spårets öppningsvinkel Q248 (inkrementalt): Ange spårets öppningsvinkel
- Skärdjup finbearbetning Q338 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas i spindelaxeln vid finbearbetning. Q338=0: Finbearbetning i en ansättning
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning mot Djup i mm/ min. Endast verksam vid finbearbetning om Skärdjup för finbearbetning har angivits



#### Exempel: Fräsning av fickor, öar och spår



%C210 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+6 *	Verktygsdefinition grov/fin
N40 G99 T2 L+0 R+3 *	Verktygsdefinition spårfräs
N50 T1 G17 S3500 *	Verktygsanrop grov/fin
N60 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N70 G213 FINSKAER OE	Cykeldefinition utvändig bearbetning
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q201=-30 ;DJUP	
Q206=250 ;MATNING DJUP	
Q2O2=5 ;SKAERDJUP	
Q207=250 ;MATNING FRAESNING	
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=20 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q216=+50 ;MITT 1:A AXEL	
Q217=+50 ;MITT 2:A AXEL	
Q218=90 ;1. SIDANS LAENGD	
Q219=80 ;2. SIDANS LAENGD	
Q220=0 ;HOERNRADIE	
Q221=5 ;TILLAEGGSMAATT	

i

N80 G79 M03 *	Cykelanrop utvändig bearbetning
N90 G252 CIRKELFICKA	Cykeldefinition cirkelurfräsning
Q215=0 ;BEARBETNINGSTYP	
Q223=50 ;CIRKELDIAMETER	
Q368=0.2 ;TILLAEGG SIDA	
Q207=500 ;MATNING FRAESNING	
Q351=+1 ;FRAESMETOD	
Q201=-30 ;DJUP	
Q2O2=5 ;SKAERDJUP	
Q369=0.1 ;TILLAEGG DJUP	
Q206=150 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q338=5 ;SKAERDJUP FINBEARB.	
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=50 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q370=1 ;BANOEVERLAPP	
Q366=1 ;NEDMATNING	
Q385=750 ;MATNING FINSKAER	
N100 G00 G40 X+50 Y+50 *	
N110 Z+2 M99 *	Cykelanrop cirkelurfräsning
N120 Z+250 M06 *	Verktygsväxling
N130 T2 G17 S5000 *	Verktygsanrop spårfräs
N140 G254 RUNT SPAAR	Cykeldefinition spår
Q215=O ;BEARBETNINGSTYP	
Q219=8 ;SPAARBREDD	
Q368=0.2 ;TILLAEGG SIDA	
Q375=70 ;CIRKELSEGMENTDIA.	
Q367=0 ;REFERENS SPAARLAEGE	Ingen förpositionering behövs i X/Y
Q216=+50 ;MITT 1:A AXEL	
Q217=+50 ;MITT 2:A AXEL	
Q376=+45 ;STARTVINKEL	
Q248=90 ;OEPPNINGSVINKEL	
Q378=180 ;VINKELSTEG	Startpunkt spår 2
Q377=2 ;ANTAL BEARBETNINGAR	
Q207=500 ;MATNING FRAESNING	
Q351=+1 ;FRAESMETOD	
Q201=-20 ;DJUP	
Q2O2=5 ;SKAERDJUP	



Q369=0.1 ;TILLAEGG DJUP	
Q206=150 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q338=5 ;SKAERDJUP FINBEARB.	
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q2O3=+0 ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=50 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q366=1 ;NEDMATNING	
Q385=750 ;MATNING FINSKAER	
N150 G79:G01 X+50 Y+50 F10000 M03 *	Cykelanrop spår
N160 G00 Z+250 M02 *	Frikörning av verktyget, programslut
N999999 %C210 G71 *	

i

#### 8.5 Cykler för att skapa punktmönster

#### Översikt

TNC:n erbjuder två cykler med vilka man kan färdigställa punktmönster direkt:

Cykel	Softkey
G220 PUNKTMÖNSTER PÅ CIRKEL	220
G221 PUNKTMÖNSTER PÅ LINJER	221

Följande bearbetningscykler kan kombineras med cykel G220 och cykel G221:



När man vill bearbeta oregelbundna punktmönster använder man sig av punkttabeller med **G79 "PAT"** (se "Punkttabeller" på sidan 242).

Cykel G240	CENTRERING
Cykel G200	BORRNING
Cykel G201	BROTSCHNING
Cykel G202	URSVARVNING
Cykel G203	UNIVERSAL-BORRNING
Cykel G204	BAKPLANING
Cykel G205	UNIVERSAL-DJUPBORRNING
Cykel G206	GÄNGNING NY med flytande gängtappshållare
Cykel G207	SYNKRONISERAD GÄNGNING NY utan flytande
	gängtappshållare
Cykel G208	BORRFRASNING
Cykel G209	GANGNING SPÅNBRYTNING
Cykel G212	FICKA FINSKÄR
Cykel G213	Ö FINSKÄR
Cykel G214	CIRKULÄR FICKA FINSKÄR
Cykel G215	CIRKULÄR Ö FINSKÄR
Cykel G251	REKTANGULÄR FICKA
Cykel G252	CIRKULÄR FICKA
Cykel G253	SPÅRFRÄSNING
Cykel G254	CIRKULÄRT SPÅR (kan inte kombineras med cykel 220)
Cykel G262	GÄNGFRÄSNING
Cykel G263	FÖRSÄNK-GÄNGFRÄSNING
Cykel G264	BORR-GÄNGFRÄSNING
Cykel G265	HELIX-BORRGÄNGFRÄSNING
Cykel G267	UTVÄNDIG GÄNGFRÄSNING



# 8.5 Cykler f<mark>ör </mark>att skapa punktmönster

#### PUNKTMÖNSTER PÅ CIRKEL (cykel G220)

1 TNC:n positionerar verktyget från den aktuella positionen till startpunkten för den första bearbetningen med snabbtransport.

#### Ordningsföljd:

- 2. Säkerhetsavståndet (spindelaxel), förflyttning till
- Förflyttning till startpunkten i bearbetningsplanet
- Förflyttning till säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta (spindelaxel)
- 2 Från denna position utför TNC:n den sist definierade bearbetningscykeln.
- 3 Därefter positionerar TNC:n verktyget, med rätlinjeförflyttning, till startpunkten för nästa bearbetning; Verktyget befinner sig då på Säkerhetsavståndet (eller det andra Säkerhetsavståndet).
- 4 Detta förlopp (1 till 3) upprepas tills alla bearbetningarna har utförts.

#### Att beakta före programmering

Cykel G220 är DEF-aktiv, detta betyder att cykel G220 automatiskt anropar den senast definierade bearbetningscykeln.

Om man kombinerar en av bearbetningscyklerna G200 till G209, G212 till G215 och Q262 till G267 med cykel G220 så hämtas säkerhetsavståndet, arbetsstyckets yta och det andra säkerhetsavståndet från cykel G220.



Centrum 1:a axel Q216 (absolut): Cirkelsegmentets mittpunkt i bearbetningsplanets huvudaxel

- Centrum 2:a axel Q217 (absolut): Cirkelsegmentets mittpunkt i bearbetningsplanets komplementaxel
- **Cirkelsegment diameter** Q244: Cirkelsegmentets diameter
- Startvinkel Q245 (absolut): Vinkel mellan bearbetningsplanets huvudaxel och startpunkten för den första bearbetningen på cirkelsegmentet
- Slutvinkel Q246 (absolut): Vinkel mellan bearbetningsplanets huvudaxel och startpunkten för den sista bearbetningen på cirkelsegmentet (gäller inte vid fullcirkel); ange en Slutvinkel som skiljer sig från Startvinkel; om man anger en Slutvinkel som är större än Startvinkel så utförs bearbetningen moturs, annars medurs





- Vinkelsteg Q247 (inkrementalt): Vinkel mellan två bearbetningar på cirkelsegmentet; om Vinkelsteg är lika med noll så beräkna TNC:n själv Vinkelsteget ur Startvinkel, Slutvinkel och Antal bearbetningar; om ett Vinkelsteg anges så tar TNC:n inte hänsyn till Slutvinkel; förtecknet för Vinkelsteg bestämmer bearbetningsriktningen (– = Medurs)
- Antal bearbetningar Q241: Antal bearbetningar på cirkelsegmentet
- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta; ange ett positivt värde
- **Koord. arbetsstyckets yta** Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske; ange ett positivt värde
- Förflyttning till säkerhetshöjd Q301: Definition av hur verktyget skall förflyttas mellan bearbetningarna:
  Ø: Förflyttning till säkerhetsavståndet mellan bearbetningarna

1: Förflyttning till det andra säkerhetsavståndet mellan mätpunkterna

Förflyttningstyp? Rätlinje=0/Cirkel=1 Q365: Bestämmer med vilken konturfunktion verktyget skall förflyttas mellan bearbetningarna:

**0**: Förflyttning på en rätlinje mellan bearbetningarna **1**: Förflyttning på en cirkelbåge på cirkelsegmentets

diameter mellan bearbetningarna

N530 G220 MOEN	STER CIRKEL
Q216=+50	;MITT 1:A AXEL
Q217=+50	;MITT 2:A AXEL
Q244=80	;CIRKELSEGMENTDIA.
Q245=+0	;STARTVINKEL
Q246=+360	;SLUTVINKEL
Q247=+0	;VINKELSTEG
Q241=8	;ANTAL BEARBETNINGAR
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q203=1	;FOERFLYTTNING TILL S. HOEJD
Q365=0	;FOERFLYTTNINGSTYP



#### PUNKTMÖNSTER PÅ LINJER (cykel G221)

#### Att beakta före programmering

Cykel G221 är DEF-aktiv, detta betyder att cykel G221 automatiskt anropar den sist definierade bearbetningscykeln.

Om man kombinerar en av bearbetningscyklerna G200 till G209, G212 till G215 och Q262 till G267 med cykel G221 så hämtas säkerhetsavståndet, arbetsstyckets yta och det andra säkerhetsavståndet från cykel G221.

1 TNC:n positionerar automatiskt verktyget från den aktuella positionen till startpunkten för den första bearbetningen.

Ordningsföljd:

- 2. Säkerhetsavståndet (spindelaxel), förflyttning till
- Förflyttning till startpunkten i bearbetningsplanet
- Förflyttning till säkerhetsavståndet över arbetsstyckets yta (spindelaxel)
- 2 Från denna position utför TNC:n den sist definierade bearbetningscykeln.
- 3 Därefter positionerar TNC:n verktyget i huvudaxelns positiva riktning till startpunkten för nästa bearbetning; verktyget befinner sig då på Säkerhetsavståndet (eller på det andra Säkerhetsavståndet).
- 4 Detta förlopp (1 till 3) upprepas tills alla bearbetningarna på den första raden har utförts; verktyget befinner sig vid den sista punkten i den första raden.
- **5** Därefter förflyttar TNC:n verktyget till den andra radens sista punkt och utför där bearbetningen.
- **6** Därifrån positionerar TNC:n verktyget i huvudaxelns negativa riktning till startpunkten för nästa bearbetning.
- 7 Detta förlopp (6) upprepas tills alla bearbetningarna på den andra raden har utförts.
- 8 Efter detta förflyttar TNC:n verktyget till startpunkten på nästa rad.
- **9** Med den beskrivna pendlande rörelsen kommer alla andra rader att utföras.







8 Programmering: Cykler





- Startpunkt 1:a axel Q225 (absolut): Koordinat för startpunkten i bearbetningsplanets huvudaxel
- Startpunkt 2:a axel Q226 (absolut): Koordinat för startpunkten i bearbetningsplanets komplementaxel
- Avstånd 1:a axel Q237 (inkrementalt): Avstånd mellan de enskilda punkterna på raden
- Avstånd 2:a axel Q238 (inkrementalt): Avstånd mellan de enskilda raderna
- Antal kolumner Q242: Antal bearbetningar per rad
- Antal rader 0243: Antal rader
- Vridningsvinkel Q224 (absolut): Vinkel som hela hålbilden skall vridas med; vridningscentrum ligger i startpunkten
- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- Koord. arbetsstyckets yta Q203 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske
- Förflyttning till säkerhetshöjd Q301: Definition av hur verktyget skall förflyttas mellan bearbetningarna:
  0: Förflyttning till säkerhetsavståndet mellan bearbetningarna

**1:** Förflyttning till det andra säkerhetsavståndet mellan mätpunkterna

N540 G221 MOEN	STER LINJER
Q225=+15	;STARTPUNKT 1:A AXEL
Q226=+15	;STARTPUNKT 2:A AXEL
Q237=+10	;AVSTAAND 1:A AXEL
Q238=+8	;AVSTAAND 2:A AXEL
Q242=6	;ANTAL KOLUMNER
Q243=4	;ANTAL RADER
Q224=+15	;VRIDNINGSLAEGE
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q203=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q204=50	;2. SAEKERHETSAVST.
Q301=1	;FOERFLYTTNING TILL S. HOEJD



#### Exempel: Hålcirkel

¥ 🖡		
100	0-0	
70	R25 30°	
25	0	
•	30 90 10	X 00

%BOHRB G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+3 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S3500 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 M03 *	Frikörning av verktyget
N60 G200 BORRNING	Cykeldefinition borrning
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q201=-15 ;DJUP	
Q206=250 ;MATNING DJUP	
Q2O2=4 ;SKAERDJUP	
Q210=0 ;VAENTETID	
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=0 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q211=0.25 ;VAENTETID NERE	

i

N70 G220 MOENSTER CIRKEL	Cykeldefinition hålcirkel 1, CYCL 200 anropas automatiskt,
Q216=+30 ;MITT 1:A AXEL	Q200, Q203 och Q204 hämtas från cykel 220
Q217=+70 ;MITT 2:A AXEL	
Q244=50 ;CIRK.SEGDIAMETER	
Q245=+0 ;STARTVINKEL	
Q246=+360 ;SLUTVINKEL	
Q247=+0 ;VINKELSTEG	
Q241=10 ;ANTAL	
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=100 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q301=1 ;FOERFLYTTNING TILL S. HOEJD	
Q365=1 ;FOERFLYTTNINGSTYP	
N80 G220 MOENSTER CIRKEL	Cykeldefinition hålcirkel 2, CYCL 200 anropas automatiskt,
Q216=+90 ;MITT 1:A AXEL	Q200, Q203 och Q204 hämtas från cykel 220
Q217=+25 ;MITT 2:A AXEL	
Q244=70 ;CIRK.SEGDIAMETER	
Q245=+90 ;STARTVINKEL	
Q246=+360 ;SLUTVINKEL	
Q247=30 ;VINKELSTEG	
Q241=5 ;ANTAL	
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=100 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q301=1 ;FOERFLYTTNING TILL S. HOEJD	
Q365=1 ;FOERFLYTTNINGSTYP	
N90 G00 G40 Z+250 M02 *	Frikörning av verktyget, programslut



### 8.6 SL-cykler

# 8.6 SL-cykler

#### Grunder

Med SL-cyklerna kan man sammansätta komplexa konturer som består av upp till 12 delkonturer (fickor eller öar). De individuella delkonturerna definierar man i form av underprogram. Från listan med delkonturer (underprogramnummer), som man anger i cykel **G37** KONTUR, beräknar TNC:n den sammansatta konturen.

Minnet för en SL-cykel (alla kontur-underprogram) är begränsat. Antalet möjliga konturelement beror på konturtypen (invändig/utvändig kontur) och antalet delkonturer, exempelvis motsvarar detta ca 1024 rätlinjeblock.

SL-cykler utför internt omfattande och komplexa beräkningar samt de därav resulterande bearbetningarna. Utför alltid ett grafiskt programtest före exekveringen för säkerhets skull! Därigenom kan du på ett enkelt sätt konstatera om den av TNC:n beräknade bearbetningen förlöper på ett korrekt sätt.

#### Underprogrammens egenskaper

- Koordinatomräkningar är tillåtna. Om de programmeras inom delkonturerna, är de även verksamma i efterföljande underprogram, men behöver inte återställas efter cykelanropet.
- TNC:n ignorerar matning F och tilläggsfunktioner M
- TNC:n identifierar en ficka om man programmerar förflyttning på insidan av konturen, t.ex. om konturen beskrivs medurs med radiekompensering G42.
- TNC:n identifierar en ö om man programmerar förflyttning på utsidan av konturen, t.ex. om konturen beskrivs medurs med radiekompensering **G41**.
- Underprogrammen får inte innehålla några koordinater i spindelaxeln.
- I underprogrammets första koordinatblock fastlägger man bearbetningsplanet. Tilläggsaxlar U,V,W är tillåtna
- Om du använder Q-parametrar så utför de olika beräkningarna och tilldelningarna inom respektive konturunderprogram

Exempel: Mall: Bearbetning med SL-cykler

%SL2 G71 *
N120 G37 *
N130 G120 *
N160 G121 *
N170 G79 *
N180 G122 *
N190 G79 *
N220 G123 *
N230 G79 *
N260 G124 *
N270 G79 *
N500 G00 G40 Z+250 M2 *
N510 G98 L1 *
N550 G98 LO *
N560 G98 L2 *
N600 G98 L0 *
N99999 %SL2 G71 *



#### Bearbetningscyklernas egenskaper

- TNC:n positionerar automatiskt verktyget till S\u00e4kerhetsavst\u00e5nd f\u00f6re varje cykel.
- Varje djupnivå fräses utan lyftning av verktyget eftersom fräsningen sker runt öar.
- Radien på "Innerhörn" kan programmeras verktyget stannar inte, fräsmärken undviks (gäller för den yttersta verktygsbanan vid urfräsning och finskär sida).
- Vid finskär sida förflyttar TNC:n verktyget till konturen på en tangentiellt anslutande cirkelbåge.
- Även vid finskär botten förflyttar TNC:n verktyget till arbetsstycket på en tangentiellt anslutande cirkelbåge (t.ex.: spindelaxel Z: cirkelbåge i planet Z/X)
- TNC:n bearbetar konturen genomgående med medfräsning alternativt med motfräsning.



Med MP7420 definierar man vart TNC:n skall positionera verktyget efter att cyklerna G121 till 124 har slutförts.

Måttuppgifterna för bearbetningen såsom fräsdjup, tilläggsmått och säkerhetsavstånd anges centralt i cykel **G120** som KONTURDATA.



#### Översikt SL-cykler

Cykel	Softkey
G37 KONTUR (obligatorisk)	37 LBL 1N
G120 KONTURDATA (obligatorisk)	120 KONTUR- DATA
G121 FÖRBORRNING (valbar)	121 (
G122 GROVSKÄR (obligatorisk)	122
G123 FINSKÄR DJUP (valbar)	123
G124 FINSKÄR SIDA (valbar)	124

#### Ytterligare cykler:

Cykel	Softkey
G125 KONTURLINJE	125
G127 CYLINDERMANTEL	127
G128 CYLINDERMANTEL spårfräsning	128
G129 CYLINDERMANTEL kamfräsning	29
G139 CYLINDERMANTEL fräsning utvändig kontur	39

i

#### KONTUR (cykel G37)

l cykel **G37** KONTUR listar man alla underprogram som skall överlagras för att skapa den slutgiltiga sammansatta konturen.



#### Att beakta före programmering

Cykel **G37** är DEF-aktiv, detta innebär att den aktiveras direkt efter sin definition i programmet.

l cykel **G37** kan man lista maximalt 12 underprogram (delkonturer).

37 LBL 1...N Labelnummer för kontur: Ange alla labelnummer för de olika underprogrammen som skall överlagras för att skapa en kontur. Bekräfta varje nummer med knappen ENT och avsluta sedan inmatningen med knappen END.





#### **Exempel: NC-block**

N120 G37 P01 1 P02 5 P03 7 P04 8 \*



#### Överlagrade konturer

Man kan överlagra fickor och öar för att skapa en ny kontur. Därigenom kan en fickas yta ökas med en överlagrad ficka eller minskas med en överlagrad ö.

#### Underprogram: Överlappande fickor

De efterföljande programexemplen är konturunderprogram som anropas i ett huvudprogram från cykel **G37** KONTUR.

Fickan A och B överlappar varandra.

TNC:n beräknar skärningspunkterna S1 och S2, man behöver inte programmera dessa själv.

Fickorna har programmerats som fullcirklar.

#### Underprogram 1: Ficka A

N510 G98 L1 *
N520 G01 G42 X+10 Y+50 *
N530 I+35 J+50 *
N540 G02 X+10 Y+50 *
N550 G98 LO *

#### Underprogram 2: Ficka B

N560 G98 L2 *
N570 G01 G42 X+90 Y+50 *
N580 I+65 J+50 *
N590 G02 X+90 Y+50 *
N600 G98 L0 *

# 8.6 SL-cykler

#### "Summa"-yta

Båda delytorna A och B inklusive den gemensamt överlappade ytan skall bearbetas:

Ytorna A och B måste vara fickor.

Den första fickan (i cykel **G37**) måste börja utanför den andra.

#### Yta A:

N510 G98 L1 *
N520 G01 G42 X+10 Y+50 *
N530 I+35 J+50 *
N540 G02 X+10 Y+50 *
N550 G98 L0 *

Yta B:

N560 G98 L2 *
N570 G01 G42 X+90 Y+50 *
N580 I+65 J+50 *
N590 G02 X+90 Y+50 *
N600 G98 L0 *

#### "Differens"-yta

Ytan A skall bearbetas förutom den av B överlappade delen:

■ Ytan A måste vara en ficka och B måste vara en ö.

A måste börja utanför B.

#### Yta A:

N510 G98 L1 *
N520 G01 G42 X+10 Y+50 *
N530 I+35 J+50 *
N540 G02 X+10 Y+50 *
N550 G98 L0 *

Yta B:

N560 G98 L2 *
N570 G01 G41 X+90 Y+50 *
N580 I+65 J+50 *
N590 G02 X+90 Y+50 *
N600 G98 LO *





#### "Snitt"-yta

Den av A och B överlappade ytan skall bearbetas. (Ytor som bara täcks av en ficka skall lämnas obearbetade.)

A och B måste vara fickor.

■ A måste börja inuti B.

Yta A:

N510	G98 L1 *
N520	G01 G42 X+60 Y+50 *
N530	I+35 J+50 *
N540	GO2 X+60 Y+50 *
N550	G98 L0 *

Yta B:

1560	G98 L2 *
1570	G01 G42 X+90 Y+50 *
1580	I+65 J+50 *
1590	G02 X+90 Y+50 *
1600	G98 L0 *



i

#### **KONTURDATA (cykel G120)**

l cykel **G120** anger man bearbetningsinformation för underprogrammen som innehåller delkonturerna.

#### 

#### Att beakta före programmering

Cykel **G120** är DEF-aktiv, detta innebär att cykel **G120** aktiveras direkt efter sin definition i bearbetningsprogrammet.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte den aktuella cykeln.

Den i cykel **G120** angivna bearbetningsinformationen gäller för cyklerna G121 till G124.

Om man använder SL-cykler i Q-parameterprogram, får inte parameter Q1 till Q19 användas som programparametrar.

- 120 KONTUR-DATA
- Fräsdjup Q1 (inkrementalt): Avstånd arbetsstyckets yta – fickans botten.
- Banöverlapp Faktor Q2: Q2 x Verktygsradien ger ansättningen i sida k.
- Finbearbetsmån sida Q3 (inkrementalt): Arbetsmån för finskär i bearbetningsplanet.
- Finbearbetsmån djup Q4 (inkrementalt): Arbetsmån för finskär i botten.
- ▶ Koordinat arbetsstyckets yta Q5 (absolut): Absolut koordinat för arbetsstyckets yta
- Säkerhetsavstånd Q6 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta
- Säkerhetshöjd Q7 (absolut): Absolut höjd, på vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke inte kan ske (för mellanpositioneringar och återgång vid cykelslut)
- Radie innerhörn Q8: Rundningsradie för inner-"hörn"; Det angivna värdet avser verktygscentrumets bana.
- Rotationsriktning ? Medurs = -1 Q9: Bearbetningsriktning för fickor
  - medurs (Q9 = -1 motfräsning för fickor och öar)
  - moturs (Q9 = +1 medfräsning för fickor och öar)

Vid ett programstopp kan bearbetningsparametrarna kontrolleras och, om så önskas, skrivas över.





#### **Exempel: NC-block**

N57 G120 KONTU	IRDATA
Q1=-20	;FRAESDJUP
Q2=1	;BANOEVERLAPP
Q3=+0.2	;TILLAEGG SIDA
Q4=+0.1	;TILLAEGG DJUP
Q5=+30	;KOORD. OEVERYTA
Q6=2	;SAEKERHETSAVST.
Q7=+80	;SAEKERHETSHOEJD
Q8=0.5	;RUNDNINGSRADIE
Q9=+1	;ROTATIONSRIKTNING



8.6 SL-cykler

#### FÖRBORRNING (cykel G121)

TNC:n tar inte hänsyn till ett eventuellt deltavärde **DR** som har programmerats i **T**-blocket vid beräkningen av nedmatningspunkten.

Vid avsmalnande ställen kan TNC:n i vissa lägen inte förborra med ett verktyg som är större än grovbearbetningsverktyget.

#### Cykelförlopp

Samma som för cykel **683** Djupborrning, se "Cykler för borrning, gängning och gängfräsning", sida 246.

#### Användningsområde

Cykel **G121** FÖRBORRNING tar hänsyn till Tilläggsmått finskär sida och Tilläggsmått finskär djup samt urfräsningsverktygets radie då nedmatningspunkten beräknas. Nedmatningspunkten är samtidigt startpunkt för urfräsningen.



- Skärdjup Q10 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget stegas nedåt (förtecken vid negativ arbetsriktning "-")
- ▶ Nedmatningshastighet Q11: Borrmatning i mm/min
- Grovskär verktygsnummer Q13: Numret på verktyget som skall användas vid grovbearbetningen



N58	G121	FOERB	ORRNING
	Q10=	+5	;SKAERDJUP
	Q11=	100	;NEDMATNINGSHASTIGHET
	Q13=	1	;URFRAESNINGSVERKTYG



#### GROVSKÄR (cykel G122)

- 1 TNC:n förflyttar verktyget till en position ovanför nedmatningspunkten; hänsyn tas till Tilläggsmått finskär sida.
- **2** På det första Skärdjupet fräser verktyget, med Fräsmatning Q12, konturen inifrån och ut.
- **3** Först frifräses öarnas konturer (här: C/D) för att därefter utvidga fickan utåt mot fickornas konturer (här: A/B).
- **4** Slutligen färdigställer TNC:n fickans kontur och verktyget återförs till Säkerhetshöjden.



#### Att beakta före programmering

l förekommande fall skall en borrande fräs med ett skär över centrum användas (DIN 844), alt förborrning via cykel **G121**.

Om du definierar en nedmatningsvinkel i verktygstabellens kolumn ANGLE för grovbearbetningsverktyget så utför TNC:n förflyttningen till respektive urfräsningsnivå på en skruvlinje (helix) (se "Verktygstabell: Standard verktygsdata" på sidan 147)

- 122
- Skärdjup Q10 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt
- Nedmatningshastighet Q11: Matningshastighet nedåt i mm/min
- Matning fräsning Q12: Fräsmatning i mm/min

Förbearbetningsverktyg nummer Q18: Nummer på verktyget som TNC:n redan har använt för förurfräsning. Om ingen tidigare urfräsning har utförts anges "0"; om man anger ett nummer här, utför TNC:n endast urfräsning vid de delar som inte kunde bearbetas med förbearbetningsverktyget. Om det inte går att förflytta verktyget i sidled till det område som skall efterbearbetas kommer TNC:n att utföra pendlande nedmatning; på grund av detta måste man ange skärlängden LCUTS och nedmatningsvinkeln ANGLE för verktyget i verktygstabellen TOOL.T, (se "Verktygsdata", sida 145). Om detta inte har definierats kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.

- Matning pendling Q19: Pendlingsmatning i mm/min
- Matning tillbaka Q208: Verktygets förflyttningshastighet vid lyftning efter bearbetningen mm/min. Om man anger Q208=0 så utför TNC:n förflyttningen tillbaka med matning Q12



N59	G122 GROVS	KAER
	Q10=+5	;SKAERDJUP
	Q11=100	;NEDMATNINGSHASTIGHET
	Q12=350	;MATNING FRAESNING
	Q18=1	;FOERBEARBETNINGSVERKTYG
	Q19=150	;MATNING PENDLING
	Q208=99999	;MATNING TILLBAKA



#### FINSKÄR DJUP (cykel G123)



TNC:n beräknar själv startpunkten för finbearbetningen. Startpunkten påverkas av utrymmesförhållandena i fickan.

TNC:n förflyttar verktyget på en vertikal tangentiellt anslutande cirkelbåge ner till ytan som skall bearbetas. Därefter fräses det vid grovbearbetningen kvarlämnade finskärsmåttet bort.



Nedmatningshastighet Q11: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning

Matning fräsning Q12: Fräsmatning



Exempel: NC-block

N60	G123 FINS	(AER DJUP	
	Q11=100	;NEDMATNINGSHASTIGHET	
	Q12=350	;MATNING FRAESNING	



i

350

#### FINSKÄR SIDA (cykel G124)

TNC:n förflyttar verktyget på en tangentiellt anslutande cirkelbåge fram till delkonturerna. Varje delkontur finbearbetas separat.

#### 

#### Att beakta före programmering

Summan av Tillägg för finskär sida (Q14) och finbearbetningsverktygets radie måste vara mindre än summan av Tillägg för finskär sida (Q3, cykel **G120**) och grovbearbetningsverktygets radie.

Om cykel **G124** används utan att urfräsning med cykel **G122** har utförts först, gäller ändå ovanstående beräkning; i formeln skall då värdet "0" användas för radien på grovbearbetningsverktyget.

TNC:n beräknar själv startpunkten för finbearbetningen. Startpunkten påverkas av utrymmesförhållandena i fickan.

Du kan även använda cykel **G124** för konturfräsning. Då behöver du

- definiera konturen som skall fräsas som en ö (utan att begränsas av en ficka) och
- ange tillägg för finskär (Q3) i cykel G120 större än summan av tillägg för finskär Q14 + radien för det använda verktyget

TNC:n beräknar själv startpunkten för finbearbetningen. Startpunkten beror på fickans utrymmesförhållande och det i cykel G120 programmerade tilläggsmåttet.

- Rotationsriktning ? Medurs = -1 Q9: Bearbetningsriktning: +1: Rotation moturs -1:Rotation medurs
- Skärdjup Q10 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt
- ▶ Nedmatningshastighet Q11: Nedmatningshastighet
- ▶ Matning fräsning Q12: Fräsmatning
- Finbearbetsmån sida Q14 (inkrementalt): Arbetsmån vid upprepade finskär; den sista arbetsmånen kommer att fräsas bort om man anger Q14 = 0



N61	G124 FINSK	AER SIDA
	Q9=+1	;ROTATIONSRIKTNING
	Q10=+5	;SKAERDJUP
	Q11=100	;NEDMATNINGSHASTIGHET
	Q12=350	;MATNING FRAESNING
	Q14=+0	;TILLAEGG SIDA

#### KONTURLINJE (cykel G125)

8.6 SL-cykler

Med denna cykel kan "öppna" konturer bearbetas i kombination med cykel **G37** KONTUR: konturens början och slut sammanfaller inte.

Cykel **G125** KONTURLINJE erbjuder betydande fördelar gentemot vanliga positioneringsblock vid bearbetning av en öppen kontur:

- TNC:n övervakar bearbetningen för att undvika underskärning och konturskador. Kontrollera konturen med testgrafiken innan programkörning.
- Om verktygsradien är för stor så måste eventuellt konturens innerhörn efterbearbetas.
- Bearbetningen kan genomgående utföras med medfräsning eller motfräsning. Fräsmetoden bibehålles även om konturen speglas.
- Vid flera ansättningar kan TNC:n förflytta verktyget fram och tillbaka: därigenom reduceras bearbetningstiden.
- Man kan ange en arbetsmån vilket möjliggör flera arbetssteg för grov- respektive finbearbetning.



#### Att beakta före programmering

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

TNC:n tar bara hänsyn till den första Labeln i cykel **G37** KONTUR.

Minnesutrymmet för en SL-cykel är begränsat. Exempelvis kan man programmera maximalt 1024 rätlinjeblock i en SL-cykel.

Cykel **G120** KONTURDATA behövs inte.

Positioner som programmeras inkrementalt direkt efter cykel **G125** utgår ifrån verktygets position efter cykelns slut.



#### Varning kollisionsrisk!

För att undvika kollisioner:

- Programmera inte några inkrementala mått direkt efter cykel G125, eftersom inkrementala mått utgår ifrån verktygets position efter cykelns slut.
- Kör till en definierad (absolut) position i alla huvudaxlar eftersom verktygets position vid cykelns slut inte är samma position som vid cykelns start.



- 125
- ► Fräsdjup Q1 (inkrementalt): Avstånd mellan arbetsstyckets yta och konturens botten
- ▶ Finbearbetsmån sida Q3 (inkrementalt): Arbetsmån för finskär i bearbetningsplanet
- Koord. arbetsstyckets yta Q5 (absolut): Abslut koordinat för arbetsstyckets yta i förhållande till arbetsstyckets nollpunkt
- Säkerhetshöjd Q7 (absolut): Absolut höjd, på vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke inte kan ske; verktygets återgångsposition vid cykelns slut
- Skärdjup Q10 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt
- Nedmatningshastighet Q11: Matningshastighet vid förflyttningar i spindelaxeln
- Matning fräsning Q12: Matningshastighet vid förflyttningar i bearbetningsplanet
- Fräsmetod? Motfräsning = -1 Q15: Medfräsning: Inmatning = +1 Motfräsning: Inmatning = -1 Växling mellan med- och motfräsning vid flera ansättningar: Inmatning = 0

N62 G125	KONTU	JRLINJE
Q1=-	-20	;FRAESDJUP
Q3=-	+0	;TILLAEGG SIDA
Q5=-	+0	;KOORD. OEVERYTA
Q7=·	+50	;SAEKERHETSHOEJD
Q10:	=+5	;SKAERDJUP
Q11:	=100	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q12:	=350	;MATNING FRAESNING
Q15:	1	;FRAESMETOD

#### CYLINDERMANTEL (cykel G127, softwareoption 1)

Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

Med denna cykel kan en normalt definierad kontur projiceras på en cylindermantel. Använd cykel **G128** om du vill fräsa styrspår på cylindern.

Konturen beskriver man i ett underprogram som anges i cykel **G37** (KONTUR).

Underprogrammet innehåller koordinater i en vinkelaxel (t.ex. C-axeln) och en därtill parallellt löpande axel (t.ex. spindelaxeln). Som konturfunktioner står G1, G11, G24, G25 och G2/G3/G12/G13 med R till förfogande.

Måttuppgifterna i vinkelaxeln kan anges antingen i grader eller i mm (tum) (väljes vid cykeldefinitionen).

- 1 TNC:n förflyttar verktyget till en position ovanför nedmatningspunkten; hänsyn tas till Tilläggsmått finskär sida.
- **2** På det första Skärdjupet fräser verktyget, med Fräsmatning Q12, längs den programmerade konturen.
- **3** Vid konturens slut förflyttar TNC:n verktyget till säkerhetsavståndet och tillbaka till nedmatningspunkten.
- **4** Steg 1 till 3 upprepas tills det programmerade fräsdjupet Q1 uppnås.
- 5 Därefter förflyttas verktyget till säkerhetsavståndet.





#### 

#### Att beakta före programmering

Programmera alltid båda cylindermantel-koordinaterna i konturunderprogrammets första NC-block.

Minnesutrymmet för en SL-cykel är begränsat. Exempelvis kan man programmera maximalt 1024 rätlinjeblock i en SL-cykel.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Använd en borrande fräs med ett skär över centrum (DIN 844).

Cylindern måste spännas upp i rundbordets centrum.

Spindelaxelns rörelse måste vara vinkelrät mot rundbordsaxeln. Om så inte är fallet kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.

Denna cykel kan man även utföra vid 3D-vridet bearbetningsplan.

TNC:n kontrollerar om verktygets kompenserade och icke kompenserade bana ligger innanför rotationsaxelns positionsområde (är definierat i maskinparameter 810.x). Vid felmeddelande "Konturprogrammeringsfel" sätter man i förekommande fall MP 810.x = 0.



Fräsdjup Q1 (inkrementalt): Avstånd mellan cylindermanteln och konturens botten

- Finbearbetsmån sida Q3 (inkrementalt): Arbetsmån för finskär i det utrullade mantelplanet; tilläggsmåttet verkar i radiekompenseringens riktning
- Säkerhetsavstånd Q6 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och cylindermantelns yta
- Skärdjup Q10 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt
- Nedmatningshastighet Q11: Matningshastighet vid förflyttningar i spindelaxeln
- Matning fräsning Q12: Matningshastighet vid förflyttningar i bearbetningsplanet
- Cylinderradie Q16: Cylinderns radie, på vilken konturen skall bearbetas
- Måttenhet? Grad =0 MM/TUM=1 Q17: Rotationsaxelns koordinater i underprogrammet programmeras i grader eller mm (tum)

N63 G127 CYLI	NDERMANTEL
Q1=-8	;FRAESDJUP
Q3=+0	;TILLAEGG SIDA
Q6=+0	;SAEKERHETSAVST.
Q10=+3	;SKAERDJUP
Q11=100	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q12=350	;MATNING FRAESNING
Q16=25	;RADIE
Q17=0	;MAATTYP



# CYLINDERMANTEL spårfräsning (cykel G128, software-option 1)

ĥ

Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

Med denna cykel kan ett normalt definierat spår projiceras på en cylinders mantel. I motsats till cykel **G127** ansätter TNC:n verktyget vid denna cykel på ett sådant sätt att väggarna, vid aktiv radiekompensering, alltid är parallella i förhållande till varandra. Programmera konturens centrumpunktsbana med uppgift om verktygsradiekompenseringen. Via radiekompenseringen fastlägger man om TNC:n skall tillverka spåret via med- eller motfräsning:

- 1 TNC:n positionerar verktyget till en position över nedmatningspunkten.
- **2** På det första skärdjupet fräser verktyget, med Fräsmatning Q12, längs spårets vägg; därvid tas hänsyn till Tilläggsmått finskär sida.
- **3** Vid konturens slut förskjuter TNC:n verktyget till den motsatta spårväggen och förflyttar tillbaka till nedmatningspunkten.
- 4 Steg 2 och 3 upprepas tills det programmerade fräsdjupet Q1 uppnås.
- 5 Därefter förflyttas verktyget till säkerhetsavståndet.



#### Att beakta före programmering

Programmera alltid båda cylindermantel-koordinaterna i konturunderprogrammets första NC-block.

Minnesutrymmet för en SL-cykel är begränsat. Exempelvis kan man programmera maximalt 1024 rätlinjeblock i en SL-cykel.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Använd en borrande fräs med ett skär över centrum (DIN 844).

Cylindern måste spännas upp i rundbordets centrum.

Spindelaxelns rörelse måste vara vinkelrät mot rundbordsaxeln. Om så inte är fallet kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.

Denna cykel kan man även utföra vid 3D-vridet bearbetningsplan.

TNC:n kontrollerar om verktygets kompenserade och icke kompenserade bana ligger innanför rotationsaxelns positionsområde (är definierat i maskinparameter 810.x). Vid felmeddelande "Konturprogrammeringsfel" sätter man i förekommande fall MP 810.x = 0.







- Fräsdjup Q1 (inkrementalt): Avstånd mellan cylindermanteln och konturens botten
- Finbearbetsmån sida Q3 (inkrementalt): Arbetsmån för finskär i det utrullade mantelplanet; tilläggsmåttet verkar i radiekompenseringens riktning
- Säkerhetsavstånd Q6 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och cylindermantelns yta
- Skärdjup Q10 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt
- Nedmatningshastighet Q11: Matningshastighet vid förflyttningar i spindelaxeln
- ▶ Matning fräsning Q12: Matningshastighet vid förflyttningar i bearbetningsplanet
- Cylinderradie Q16: Cylinderns radie, på vilken konturen skall bearbetas
- Måttenhet? Grad =0 MM/TUM=1 Q17: Rotationsaxelns koordinater i underprogrammet programmeras i grader eller mm (tum)
- Spårbredd Q20: Bredd för spåret som skall skapas
- Tolerans? Q21: Om du använder ett verktyg som är mindre än den programmerade spårbredden Q20, uppstår rörelsebetingade avvikelser på spårets vägg vid cirklar och sneda linjer. När du har definierat tolerans Q21, så approximerar TNC:n spåret i ett efterföljande fräsförlopp på ett sådant sätt som om spåret skulle ha frästs med ett verktyg som är exakt lika stort som spårets bredd. Med Q21 definierar du den tillåtna avvikelsen från detta idealiska spår. Antalet efterbearbetningssteg beror på cylinderradien, det använda verktyget och spårets djup. Ju mindre tolerans som har defineriats desto exaktare blir spåret, men istället tar efterbearbetningen också längre tid. Rekommendation: Använd tolerans 0.02 mm

#### Exempel: NC-block

01 = -8

03 = +0

06 = +0

010 = +3

Q11=100

Q12 = 350

Q16=25

Q17=0

020 = 12

Q21=0

N63 G128 CYLINDERM

;FR

;TI

;SA

:SK

;NE

;MA

;RA

;MA

;SPAARBREDD

; TOLERANS

IANTEL
AESDJUP
LLAEGG SIDA
EKERHETSAVST.
AERDJUP
DMATNINGSHASTIGHET
TNING FRAESNING
DIE
ΑΤΤΥΡ

# CYLINDERMANTEL kamfräsning (cykel G129, software-option 1)

ĥ

Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

Med denna cykel kan ett normalt definierat kam projiceras på en cylinders mantel. TNC:n ansätter verktyget vid denna cykel på ett sådant sätt att väggarna, vid aktiv radiekompensering, alltid är parallella i förhållande till varandra. Programmera kammens centrumpunktsbana med uppgift om verktygsradiekompenseringen. Via radiekompenseringen bestämmer du om TNC:n skall tillverka kammen via med- eller motfräsning.

Vid kammens slut lägger TNC:n alltid till en halvcirkel, vars radie motsvarar halva kammens bredd.

1 TNC:n positionerar verktyget till en position över bearbetningens startpunkt. TNC:n beräknar startpunkten utifrån kammens bredd och verktygets diameter. Den ligger förskjuten motsvarande halva kammens bredd och verktygets diameter bredvid den punkt som har definierats först i konturunderprogrammet.

Radiekompenseringen avgör om starten sker till vänster (1, RL=medfräsning) eller till höger om kammen (2, RR=motfräsning) (se bilden i mitten till höger)

- 2 Efter det att TNC:n har positionerat till det första skärdjupet, förflyttas verktyget på en cirkelbåge med fräsmatning Q12 tangentiellt till kammens vägg. I förekommande fall tas även hänsyn till tilläggsmåttet för finskär
- **3** På det första skärdjupet fräser verktyget med fräsmatning Q12 längs med kammens vägg, ända tills hela kammen har framställts
- 4 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från kammens vägg tillbaka till startpunkten för bearbetningen
- **5** Steg 2 till 4 upprepas tills det programmerade fräsdjupet Q1 uppnås.
- 6 Slutligen förflyttas verktyget tillbaka i verktygsaxeln till säkerhetshöjden och på denna höjd till den position som senast programmerades före cykeln (beroende på maskinparameter 7420)







#### Att beakta före programmering

Programmera alltid båda cylindermantel-koordinaterna i konturunderprogrammets första NC-block.

Kontrollera att verktyget verkligen har tillräckligt mycket utrymme i sidled för fram- och frånkörningsrörelsen.

Minnesutrymmet för en SL-cykel är begränsat. Exempelvis kan man programmera maximalt 1024 rätlinjeblock i en SL-cykel.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Cylindern måste spännas upp i rundbordets centrum.

Spindelaxelns rörelse måste vara vinkelrät mot rundbordsaxeln. Om så inte är fallet kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.

Denna cykel kan man även utföra vid 3D-vridet bearbetningsplan.

TNC:n kontrollerar om verktygets kompenserade och icke kompenserade bana ligger innanför rotationsaxelns positionsområde (är definierat i maskinparameter 810.x). Vid felmeddelande "Konturprogrammeringsfel" sätter man i förekommande fall MP 810.x = 0.



- Fräsdjup Q1 (inkrementalt): Avstånd mellan cylindermanteln och konturens botten
- Finbearbetsmån sida Q3 (inkrementalt): Arbetsmån för finskär av kammens vägg. Tillägget för finskär ökar kammens bredd med det dubbla angivna värdet.
- Säkerhetsavstånd Q6 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och cylindermantelns yta
- Skärdjup Q10 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt
- Nedmatningshastighet Q11: Matningshastighet vid förflyttningar i spindelaxeln
- Matning fräsning Q12: Matningshastighet vid förflyttningar i bearbetningsplanet
- Cylinderradie Q16: Cylinderns radie, på vilken konturen skall bearbetas
- Måttenhet? Grad =0 MM/TUM=1 Q17: Rotationsaxelns koordinater i underprogrammet programmeras i grader eller mm (tum)
- Kambredd Ω20: Bredden på kammen som skall tillverkas

#### Exempel: NC-block

N50 G129 CYLIN	IDERMANTEL KAM
Q1=-8	;FRAESDJUP
Q3=+0	;TILLAEGG SIDA
Q6=+0	;SAEKERHETSAVST.
Q10=+3	;SKAERDJUP
Q11=100	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q12=350	;MATNING FRAESNING
Q16=25	;RADIE
Q17=0	;MAATTYP
Q20=12	;KAMBREDD

- [

## CYLINDERMANTEL Fräsning ytterkontur (cykel G139, software-option 1)

Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

Med denna cykel kan en normalt definierad öppen kontur projiceras på en cylindermantel. TNC:n ansätter verktyget vid denna cykel på ett sådant sätt att väggen, vid aktiv radiekompensering, alltid löper parallellt med cylinderaxeln.

l motsatts till cykel 28 och 29 definierar man i konturunderprogrammet den kontur som faktiskt skall tillverkas.

- 1 TNC:n positionerar verktyget till en position över bearbetningens startpunkt. TNC:n placerar startpunkten förskjutet motsvarande verktygets diameter bredvid den punkt som har definierats först i konturunderprogrammet
- 2 Efter det att TNC:n har positionerat till det första skärdjupet, förflyttas verktyget på en cirkelbåge med fräsmatning Q12 tangentiellt till konturen. I förekommande fall tas även hänsyn till tilläggsmåttet för finskär
- **3** På det första skärdjupet fräser verktyget med fräsmatning Q12 längs med konturen, ända tills hela konturtåget har framställts
- 4 Därefter förflyttas verktyget tangentiellt från kammens vägg tillbaka till startpunkten för bearbetningen
- **5** Steg 2 till 4 upprepas tills det programmerade fräsdjupet Q1 uppnås.
- 6 Slutligen förflyttas verktyget tillbaka i verktygsaxeln till säkerhetshöjden och på denna höjd till den position som senast programmerades före cykeln (beroende på maskinparameter 7420)




#### Att beakta före programmering

Kontrollera att verktyget verkligen har tillräckligt mycket utrymme i sidled för fram- och frånkörningsrörelsen.

Minnesutrymmet för en SL-cykel är begränsat. Exempelvis kan man programmera maximalt 1024 rätlinjeblock i en SL-cykel.

Cykelparametern Djups förtecken bestämmer arbetsriktningen. Om man programmerar Djup = 0 så utför TNC:n inte cykeln.

Cylindern måste spännas upp i rundbordets centrum.

Spindelaxelns rörelse måste vara vinkelrät mot rundbordsaxeln. Om så inte är fallet kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.

Denna cykel kan man även utföra vid 3D-vridet bearbetningsplan.

TNC:n kontrollerar om verktygets kompenserade och icke kompenserade bana ligger innanför rotationsaxelns positionsområde (är definierat i maskinparameter 810.x). Vid felmeddelande "Konturprogrammeringsfel" sätter man i förekommande fall MP 810.x = 0.

- 39 |
- Fräsdjup Q1 (inkrementalt): Avstånd mellan cylindermanteln och konturens botten
- Finbearbetsmån sida Q3 (inkrementalt): Arbetsmån för finskär av konturens vägg
- Säkerhetsavstånd Q6 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och cylindermantelns yta
- Skärdjup Q10 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt
- Nedmatningshastighet Q11: Matningshastighet vid förflyttningar i spindelaxeln
- Matning fräsning Q12: Matningshastighet vid förflyttningar i bearbetningsplanet
- Cylinderradie Q16: Cylinderns radie, på vilken konturen skall bearbetas
- Måttenhet? Grad =0 MM/TUM=1 Q17: Rotationsaxelns koordinater i underprogrammet programmeras i grader eller mm (tum)

#### Exempel: NC-block

N50 G139 CYLIN	DERMANTEL KONTUR	
Q1=-8	;FRAESDJUP	
Q3=+0	;TILLAEGG SIDA	
Q6=+0	;SAEKERHETSAVST.	
Q10=+3	;SKAERDJUP	
Q11=100	;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=350	;MATNING FRAESNING	
Q16=25	;RADIE	
Q17=0	;MAATTYP	

# Exempel: Förborra, grovbearbeta och finbearbeta överlagrade konturer



%C21 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+6 *	Verktygsdefinition borr
N40 G99 T2 L+0 R+6 *	Verktygsdefinition grov/fin
N50 T1 G17 S4000 *	Verktygsanrop borr
N60 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N70 G37 P01 1 P02 2 P03 3 P04 4 *	Lista underprogram för kontur
N80 G120 KONTURDATA	Definiera allmänna bearbetningsparametrar
Q1=-20 ;FRAESDJUP	
Q2=1 ;BANOEVERLAPP	
Q3=+0 ;TILLAEGG SIDA	
Q4=+0 ;TILLAEGG DJUP	
Q5=+0 ;KOORD. OEVERYTA	
Q6=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q7=+100 ;SAEKERHETSHOEJD	
Q8=0.1 ;RUNDNINGSRADIE	
Q9=-1 ;ROTATIONSRIKTNING	

8.6 SL-cykler

i

N90 G121 FOERBORRNING	Cykeldefinition förborrning
Q10=5 ;SKAERDJUP	
Q11=250 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q13=0 ;URFRAESNINGSVERKTYG	
N100 G79 M3 *	Cykelanrop förborrning
N110 Z+250 M6 *	Verktygsväxling
N120 T2 G17 S3000 *	Verktygsanrop grov/fin
N130 G122 GROVSKAER	Cykeldefinition förbearbetning
Q10=5 ;SKAERDJUP	
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=350 ;MATNING FRAESNING	
Q18=0 ;FOERBEARBETNINGSVERKTYG	
Q19=150 ;MATNING PENDLING	
Q208=2000 ;MATNING TILLBAKA	
N140 G79 M3 *	Cykelanrop urfräsning
N150 G123 FINSKAER DJUP	Cykeldefinition finskär djup
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=200 ;MATNING FRAESNING	
N160 G79 *	Cykelanrop finskär djup
N170 G124 FINSKAER SIDA	Cykeldefinition finskär sida
Q9=+1 ;ROTATIONSRIKTNING	
Q10=-5 ;SKAERDJUP	
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=400 ;MATNING FRAESNING	
Q14=0 ;TILLAEGG SIDA	
N180 G79 *	Cykelanrop finskär sida
N190 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut



N200 G98 L1 *	Konturunderprogram 1: vänster ficka
N210 I+35 J+50 *	
N220 G01 G42 X+10 Y+50 *	
N230 G02 X+10 *	
N240 G98 LO *	
N250 G98 L2 *	Konturunderprogram 2: höger ficka
N260 I+65 J+50 *	
N270 G01 G42 X+90 Y+50 *	
N280 G02 X+90 *	
N290 G98 LO *	
N300 G98 L3 *	Konturunderprogram 3: vänstra rektangulära ön
N310 G01 G41 X+27 Y+50 *	
N320 Y+58 *	
N330 X+43 *	
N340 Y+42 *	
N350 X+27 *	
N360 G98 L0 *	
N370 G98 L4 *	Konturunderprogram 4: högra trekantiga ön
N380 G01 G41 X+65 Y+42 *	
N390 X+57 *	
N400 X+65 Y+58 *	
N410 X+73 Y+42 *	
N420 G98 L0 *	
N999999 %C21 G71 *	

i



%C25 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+10 *	Verktygsdefinition
N50 T1 G17 S2000 *	Verktygsanrop
N60 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N70 G37 P01 1 *	Definiera underprogram för kontur
N80 G125 KONTURLINJE	Definiera bearbetningsparametrar
Q1=-20 ;FRAESDJUP	
Q3=+0 ;TILLAEGG SIDA	
Q5=+0 ;KOORD. OEVERYTA	
Q7=+250 ;SAEKERHETSHOEJD	
Q10=5 ;SKAERDJUP	
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=200 ;MATNING FRAESNING	
Q15=+1 ;FRAESMETOD	
N90 G79 M3 *	Cykelanrop
N100 G00 G90 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut

N110 G98 L1 *	Underprogram för kontur
N120 G01 G41 X+0 Y+15 *	
N130 X+5 Y+20 *	
N140 G06 X+5 Y+75 *	
N150 G01 Y+95 *	
N160 G25 R7,5 *	
N170 X+50 *	
N180 G25 R7,5 *	
N190 X+100 Y+80 *	
N200 G98 L0 *	
N999999 %C25 G71 *	

# Exempel: Cylindermantel med cykel G127

# Anmärkning:

- Cylindern är uppspänd i rundbordets centrum.
- Utgångspunkten ligger i rundbordets centrum.



%C27 G71 *	
N10 G99 T1 L+0 R+3,5 *	Verktygsdefinition
N20 T1 G18 S2000 *	Verktygsanrop, verktygsaxel Y
N30 G00 G40 G90 Y+250 *	Frikörning av verktyget
N40 G37 P01 1 *	Definiera underprogram för kontur
N70 G127 CYLINDERMANTEL	Definiera bearbetningsparametrar
Q1=-7 ;FRAESDJUP	
Q3=+0 ;TILLAEGG SIDA	
Q6=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q10=4 ;SKAERDJUP	
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=250 ;MATNING FRAESNING	
Q16=25 ;RADIE	
Q17=1 ;MAATTYP	
N60 C+0 M3 *	Förpositionera rundbord
N70 G79 *	Cykelanrop
N80 G00 G90 Y+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut

′ (

N90 G98 L1 *	Underprogram för kontur
N100 G01 G41 C+91,72 Z+20 *	Uppgifter för rotationsaxeln i grader;
N110 C+114,65 Z+20 *	Ritningsmått omräknat från mm till grader (157 mm = 360°)
N120 G25 R7,5 *	
N130 G91 Z+40 *	
N140 G90 G25 R7,5 *	
N150 G91 C-45,86 *	
N160 G90 G25 R7,5 *	
N170 Z+20 *	
N180 G25 R7,5 *	
N190 C+91,72 *	
N200 G98 L0 *	
N999999 %C27 G71 *	

i

# Exempel: Cylindermantel med cykel G128

# 8.6 SL-cykler

### Anmärkning:

- Cylindern är uppspänd i rundbordets centrum.
- Utgångspunkten ligger i rundbordets centrum.
- Beskrivning av centrumpunktens bana i konturunderprogrammet



%C28 G71 *	
N10 G99 T1 L+0 R+3,5 *	Verktygsdefinition
N20 T1 G18 S2000 *	Verktygsanrop, verktygsaxel Y
N30 G00 G40 G90 Y+250 *	Frikörning av verktyget
N40 G37 P01 1 *	Definiera underprogram för kontur
N50 X+0 *	Positionera verktyget till rundbordets centrum
N60 G128 CYLINDERMANTEL	Definiera bearbetningsparametrar
Q1=-7 ;FRAESDJUP	
Q3=+0 ;TILLAEGG SIDA	
Q6=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q10=-4 ;SKAERDJUP	
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=250 ;MATNING FRAESNING	
Q16=25 ;RADIE	
Q17=1 ;MAATTYP	
Q20=10 ;SPAARBREDD	
Q21=0.02 ;TOLERANS	
N70 C+0 M3 *	Förpositionera rundbord
N80 G79 *	Cykelanrop
N90 G00 G40 Y+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut



N100 G98 L1 *	Konturunderprogram, beskrivning av centrumpunktens bana
N100 G01 G41 C+40 Z+0 *	Måttuppgifter för rotationsaxel i mm (Q17=1)
N110 Z+35 *	
N120 C+60 Z+52,5 *	
N130 Z+70 *	
N140 G98 L0 *	
N999999 %C28 G71 *	

i

# 8.7 SL-cykler med konturformel

# Grunder

Med SL-cyklerna och konturformel kan man sätta samman komplexa konturer av delkonturer (fickor och öar). De individuella delkonturerna (geometridata) anger man i form av separata program. Därigenom kan alla delkonturer återanvändas godtyckligt. TNC:n beräknar den sammansatta konturen utifrån de utvalda delkonturerna, vilka man kopplar ihop via en konturformel.

Minnet för en SL-cykel (alla konturbeskrivningsprogram) är begränsat till maximalt 32 konturer. Antalet möjliga konturelement beror på konturtypen (invändig/utvändig kontur) och antalet konturbeskrivningar, exempelvis motsvarar detta ca 1024 rätlinjeblock.

> SL-cykler med konturformel förutsätter en strukturerad programuppbyggnad och erbjuder möjlighet att placera återkommande konturer i individuella program. Via konturformeln kopplar man ihop delkonturerna till en samlad kontur och bestämmer om det handlar om en ficka eller en ö.

> Funktionen SL-cykler med konturformel är uppdelad i flera områden av TNC:ns operatörsinterface och tjänar som grund för vidareutveckling.

#### Delkonturernas egenskaper

- TNC:n tolkar principiellt alla konturer som fickor. Man skall inte programmera någon radiekompensering. I konturformeln kan man omvandla en ficka till en ö genom negering.
- TNC:n ignorerar matning F och tilläggsfunktioner M
- Koordinatomräkningar är tillåtna. Om de programmeras inom delkonturerna, är de även verksamma i efterföljande underprogram, men behöver inte återställas efter cykelanropet.
- Underprogrammen får även innehålla koordinater i spindelaxeln, dessa ignoreras dock.
- I underprogrammets första koordinatblock fastlägger man bearbetningsplanet. Tilläggsaxlar U,V,W är tillåtna

#### Bearbetningscyklernas egenskaper

- TNC:n positionerar automatiskt verktyget till S\u00e4kerhetsavst\u00e4nd f\u00f6re varje cykel.
- Varje djupnivå fräses utan lyftning av verktyget eftersom fräsningen sker runt öar.
- Radien på "Innerhörn" kan programmeras verktyget stannar inte, fräsmärken undviks (gäller för den yttersta verktygsbanan vid urfräsning och finskär sida).
- Vid finskär sida förflyttar TNC:n verktyget till konturen på en tangentiellt anslutande cirkelbåge.

Exempel: Mall: Bearbetning med SL-cykler och konturformel

%KONTUR G71
N50 %:CNT: "MODEL"
N60 G120 Q1=
N70 G122 Q10=
N80 G79
N120 G123 Q11=
N130 G79
N160 G124 Q9=
N170 G79
N180 G00 G40 G90 Z+250 M2
N99999999 %KONTUR G71

Exempel: Mall: Beräkning av delkonturer med konturformel

%MODEL G71
N10 DECLARE CONTOUR QC1 = "KREIS1"
N20 DECLARE CONTOUR QC2 = "KREIS31XY"
N30 DECLARE CONTOUR QC3 = "DREIECK"
N40 DECLARE CONTOUR QC4 = "QUADRAT"
N50 QC10 = ( QC1   QC3   QC4 ) \ QC2
N99999999 %MODEL G71
%KREIS1 G71
N10 I+75 J+50
N20 G11 R+45 H+0 G40
N30 G13 G91 H+360
N99999999 %KREIS1 G71
%KREIS31XY G71

- Även vid finskär botten förflyttar TNC:n verktyget till arbetsstycket på en tangentiellt anslutande cirkelbåge (t.ex.: spindelaxel Z: cirkelbåge i planet Z/X)
- TNC:n bearbetar konturen genomgående med medfräsning alternativt med motfräsning.



Med MP7420 definierar man vart TNC:n skall positionera verktyget efter att cyklerna G121 till G124 har slutförts.

Måttuppgifterna för bearbetningen såsom fräsdjup, tilläggsmått och säkerhetsavstånd anges centralt i cykel G120som KONTURDATA.

# Välj program med konturdefinitioner

Med funktionen %: CNT väljer man ett program med konturdefinitioner som TNC:n hämtar konturbeskrivningarna från:



Välj funktionen för programanrop: Tryck på knappen PGM CALL



- Tryck på softkey VÄLJ KONTUR
- Ange det fullständiga programnamnet för programmet med konturdefinitionerna, bekräfta med knappen END

Programmera %: CNT-blocket före SL-cyklerna. Cykel 14 KONTUR behövs inte längre vid användning av %:CNT.

# Definiera konturbeskrivningar

Med funktionen DECLARE CONTOUR anger man i ett program sökvägen till andra program som TNC:n skall hämta konturbeskrivningarna från:

- Tryck på softkey DECLARE
- CONTOUR
- Tryck på softkey CONTOUR
- Ange numret på konturbeskrivningen QC, bekräfta med knappen ENT
- Ange det fullständiga programnamnet för programmet med konturbeskrivningen, bekräfta med knappen END

Med de angivna konturbeteckningarna QC kan man kombinera olika konturer med varandra i konturformeln.

> Med funktionen DECLARE STRING definierar man en text. Denna funktion utvärderas ännu inte.



# Ange konturformel

Via softkeys kan man koppla ihop olika konturer i en matematisk formel:

- Välj Q-parameterfunktioner: Tryck på knappen Q (till höger i fältet för sifferinmatning). Softkeyraden visar de olika Qparameterfunktionerna.
- Välj funktionen för inmatning av konturformel: Tryck på softkey KONTURFORMEL. TNC:n visar följande softkeys:

Matematisk funktion	Softkey
Avskuren med t.ex. QC10 = QC1 & QC5	• s •
Förenad med t.ex. QC25 = QC7   QC18	
Förenad med, men utan snitt t.ex. QC12 = QC5 ^ QC25	
Avskuren med komplement av t.ex. QC25 = QC1 \ QC2	
Komplement för konturområdet t.ex. Q12 = #Q11	
Vänster parentes t.ex. QC12 = QC1 * (QC2 + QC3)	¢
Höger parentes t.ex. QC12 = QC1 * (QC2 + QC3)	>

# Överlagrade konturer

TNC:n betraktar principiellt en programmerad kontur som en ficka. Med funktionerna i konturformeln har man möjlighet att omvandla en kontur till en ö.

Man kan överlagra fickor och öar för att skapa en ny kontur. Därigenom kan en fickas yta ökas med en överlagrad ficka eller minskas med en överlagrad ö.

### Underprogram: Överlappande fickor

Följande programexempel är konturbeskrivningsprogram, vilka definieras i ett konturdefinitionsprogram. Konturdefinitionsprogrammet kallas i sin tur upp via funktionen **%: CNT** i det egentliga huvudprogrammet.

Fickan A och B överlappar varandra.

TNC:n beräknar skärningspunkterna S1 och S2, man behöver inte programmera dessa själv.

Fickorna har programmerats som fullcirklar.



#### Konturbeskrivningsprogram 1: Ficka A

%TASCHE_A G71
N10 G01 X+10 Y+50 G40
N20 I+35 J+50
N30 G02 X+10 Y+50
N99999999 %TASCHE_A G71

#### Konturbeskrivningsprogram 2: Ficka B

%TASCHE_B G71
N10 G01 X+90 Y+50 G40
N20 I+65 J+50
N30 G02 X+90 Y+50
N99999999 %TASCHE_B G71

#### "Summa"-yta

Båda delytorna A och B inklusive den gemensamt överlappade ytan skall bearbetas:

- Ytorna A och B måste vara programmerade i separata program utan radiekompensering.
- I konturformeln beräknas ytorna A och B med funktionen "förenad med".

Konturdefinitionsprogram:

N50
N60
N70 DECLARE CONTOUR QC1 = "TASCHE_A.H"
N80 DECLARE CONTOUR QC2 = "TASCHE_B.H"
N90 QC10 = QC1   QC2
N100
N110



i

# 8.7 <mark>SL-c</mark>ykler med konturformel

### "Differens"-yta

Ytan A skall bearbetas förutom den av B överlappade delen:

- Ytorna A och B måste vara programmerade i separata program utan radiekompensering.
- I konturformeln subtraheras yta B från yta A med funktionen "avskuren med komplement av".

Konturdefinitionsprogram:

N50	
N60	
N70	DECLARE CONTOUR QC1 = "TASCHE_A.H"
N80	DECLARE CONTOUR QC2 = "TASCHE_B.H"
N90	QC10 = QC1 \ QC2
N100	•••
N110	

#### "Snitt"-yta

Den av A och B överlappade ytan skall bearbetas. (Ytor som bara täcks av en ficka skall lämnas obearbetade.)

- Ytorna A och B måste vara programmerade i separata program utan radiekompensering.
- I konturformeln beräknas ytorna A och B med funktionen "avskuren med".

Konturdefinitionsprogram:

N50
N60
N70 DECLARE CONTOUR QC1 = "TASCHE_A.H"
N80 DECLARE CONTOUR QC2 = "TASCHE_B.H"
N90 QC10 = QC1 & QC2
N100
N110

# Bearbetning av kontur med SL-cykler



Bearbetningen av den samlade konturen sker med SLcyklerna G120 till G124 (se "SL-cykler" på sidan 340)





# Exempel: Grov- och finbearbetning av konturer med konturformel



%C21 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+2,5 *	Verktygsdefinition grovbearbetningsfräs
N40 G99 T2 L+0 R+3 *	Verktygsdefinition finbearbetningsfräs
N50 T1 G17 S2500 *	Verktygsanrop grovbearbetningsfräs
N60 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N70 %:CNT: "MODEL" *	Fastläggande av konturdefinitionsprogram
N80 G120 KONTURDATA	Definiera allmänna bearbetningsparametrar
Q1=-20 ;FRAESDJUP	
Q2=1 ;BANOEVERLAPP	
Q3=+0.5 ;TILLAEGG SIDA	
Q4=+0.5 ;TILLAEGG DJUP	
Q5=+0 ;KOORD. OEVERYTA	
Q6=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q7=+100 ;SAEKERHETSHOEJD	
Q8=0.1 ;RUNDNINGSRADIE	
Q9=-1 ;ROTATIONSRIKTNING	

i

(1)
<b>—</b>
<u> </u>
<u> </u>
0
Ť
<u> </u>
_
0
Ť
Q
Ð
Ĩ.
3
_
<u> </u>
<u> </u>
$\overline{}$
Ť
>
C
Ĩ,
()
~,
$\sim$
3

N90 G122 GROVSKAER	Cykeldefinition urfräsning
Q10=5 ;SKAERDJUP	
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=350 ;MATNING FRAESNING	
Q18=0 ;FOERBEARBETNINGSVERKTYG	
Q19=150 ;MATNING PENDLING	
Q208=750 ;MATNING TILLBAKA	
N100 G79 M3 *	Cykelanrop urfräsning
N110 T2 G17 S5000 *	Verktygsanrop finbearbetningsfräs
N150 G123 FINSKAER DJUP	Cykeldefinition finskär djup
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=200 ;MATNING FRAESNING	
N160 G79 *	Cykelanrop finskär djup
N170 G124 FINSKAER SIDA	Cykeldefinition finskär sida
Q9=+1 ;ROTATIONSRIKTNING	
Q10=-5 ;SKAERDJUP	
Q11=100 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q12=400 ;MATNING FRAESNING	
Q14=0 ;TILLAEGG SIDA	
N180 G79 *	Cykelanrop finskär sida
N190 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut
N999999 %C21 G71 *	

Konturdefinitionsprogram med konturformel:

%MODEL G71 *	Konturdefinitionsprogram
N10 DECLARE CONTOUR QC1 = "KREIS1" *	Definition av konturbeteckningen för programmet "KREIS1"
N20 D00 Q1 P01 +35 *	Tilldelning av värde för använd parameter i PGM "KREIS31XY"
N30 D00 Q2 P01 +50 *	
N40 D00 Q3 P01 +25 *	
N50 DECLARE CONTOUR QC2 = "KREIS31XY" *	Definition av konturbeteckningen för programmet "KREIS31XY"
N60 DECLARE CONTOUR QC3 = "DREIECK" *	Definition av konturbeteckningen för programmet "DREIECK"
N70 DECLARE CONTOUR QC4 = "QUADRAT" *	Definition av konturbeteckningen för programmet "QUADRAT"
N80 QC10 = ( QC 1   QC 2 ) $\setminus$ QC 3 $\setminus$ QC 4 *	Konturformel
N99999999 %MODEL G71 *	

Konturbeskrivningsprogram:

%KREIS1 G71 *	Konturbeskrivningsprogram: Höger cirkel
N10 I+65 J+50 *	
N20 G11 R+25 H+0 G40 *	
N30 CP IPA+360 DR+ *	
N99999999 %KREIS1 G71 *	
%KRFTS31XY G71 *	Konturbeskrivningsprogram: Vänster cirkel

SKREISSINY G/I ^	Konturbeskrivningsprogram: vanster cirkei
N10 I+Q1 J+Q2 *	
N20 G11 R+Q3 H+0 G40 *	
N30 G13 G91H+360 *	
N99999999 %KREIS31XY G71 *	

%DREIECK G71 *	Konturbeskrivningsprogram: Höger triangel
N10 G01 X+73 Y+42 G40 *	
N20 G01 X+65 Y+58 *	
N30 G01 X+42 Y+42 *	
N40 G01 X+73 *	
N99999999 %DREIECK G71 *	

%QUADRAT G71 *	Konturbeskrivningsprogram: Vänster kvadrat
N10 G01 X+27 Y+58 G40 *	
N20 G01 X+43 *	
N30 G01 Y+42 *	
N40 G01 X+27 *	
N50 G01 Y+58 *	
N99999999%QUADRAT G71 *	

# 8.8 Cykler för ytor

# Översikt

TNC:n erbjuder tre cykler med vilka ytor med följande egenskaper kan bearbetas:

- Ytor som har genererats av ett CAD-/CAM-system
- Plana rektangulära ytor
- Ytor placerade i snett plan
- Godtyckligt tippade
- Vridna

Cykel	Softkey
G60 EXEKVERA 3D-DATA För uppdelning av 3D-data i flera ansättningar	60 FRASNING 3D-DATA
G230 PLANING För plana rektangulära ytor	230
G231 LINJALYTA För icke rektangulära, tippade eller vridna ytor	231
G232 PLANFRÄSNING För plana rektangulära ytor, med uppgift om arbetsmån och flera skärdjup	232



# BEARBETNING MED 3D-DATA (cykel G60)

- 1 TNC:n positionerar verktyget, med snabbtransport, från den aktuella positionen i spindelaxeln till Säkerhetsavståndet över den i cykeln programmerade MAX-punkten.
- **2** Därefter förflyttar TNC:n verktyget i bearbetningsplanet till den i cykeln programmerade MIN-punkten med snabbtransport
- **3** Därifrån förflyttas verktyget, med Nedmatningshastighet, till den första konturpunkten.
- 4 Därefter utför TNC:n alla i filen med 3D-data lagrade punkterna med Matning fräsning; om det behövs utför TNC:n emellanåt förflyttning till Säkerhetsavstånd för att hoppa över områden som inte skall bearbetas.
- **5** Slutligen förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till Säkerhetsavstånd med snabbtransport.



#### Att beakta före programmering

Med cykel G60 kan man exekvera 3D-data, som har genererats med ett externt programmeringssystem, i flera ansättningar.

- 60 FRÄSNING 3D-DATA
- Filnamn 3D-data: Ange namnet på filen, i vilken data som skall exekveras finns lagrad; om filen inte finns i den aktuella katalogen måste den kompletta sökvägen anges
- MIN-punkt område: Min-punkt (X-, Y- och Z-koordinat) för området inom vilket fräsningen skall utföras
- MAX-punkt område: Max-punkt (X-, Y- och Z-koordinat) för området inom vilket fräsningen skall utföras
- Säkerhetsavstånd 1 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och arbetsstyckets yta för rörelser med snabbtransport
- Skärdjup 2 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget skall stegas nedåt.
- Nedmatningshastighet 3: Verktygets förflyttningshastighet vid nedmatning i mm/min
- Matning fräsning 4: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- ► Tilläggsfunktion M: Möjlighet att ange en tilläggsfunktion, t.ex. M13





### Exempel: NC-block

N64	G60	PO1 BSP.I	P01 X+0	P02 Y+0	
	P03	Z-20 P04	X+100 P05	Y+100 P06	5 Z+0
	P07	2 P08 +5	PO9 100 P:	10 350 M13	*

# PLANING (cykel G230)

- 1 TNC:n positionerar verktyget med snabbtransport från den aktuella positionen i bearbetningsplanet till startpunkten 1; TNC:n förskjuter då verktyget med verktygsradien åt vänster och uppåt.
- 2 Därefter förflyttas verktyget med snabbtransport i spindelaxeln till Säkerhetsavstånd och förflyttas därifrån med Nedmatningshastighet till den programmerade startpositionen i spindelaxeln.
- **3** Därefter förflyttas verktyget med den programmerade Matning fräsning till slutpunkten **2**; slutpunkten beräknas av TNC:n med hjälp av den programmerade startpunkten, den programmerade längden och verktygsradien.
- **4** TNC:n förskjuter verktyget med Matning sidled till nästa rads startpunkt; TNC:n beräknar förskjutningen med hjälp av den programmerade bredden och antalet fräsbanor.
- **5** Därefter förflyttas verktyget tillbaka i 1:a axelns negativa riktning
- **6** Uppdelningen upprepas tills hela den angivna ytan har bearbetats fullständigt.
- 7 Slutligen förflyttar TNC:n verktyget tillbaka till Säkerhetsavstånd med snabbtransport.



#### Att beakta före programmering

TNC:n positionerar verktyget från den aktuella positionen först i bearbetningsplanet och därefter i spindelaxeln till startpunkten.

Verktyget skall förpositioneras så att kollision med arbetsstycke och spännanordningar inte kan ske.



230 📗 📇

- Startpunkt 1:a axel Q225 (absolut): Min-punktkoordinat i bearbetningsplanets huvudaxel för ytan som skall planas
- Startpunkt 2:a axel Q226 (absolut): Min-punktkoordinat i bearbetningsplanets komplementaxel för ytan som skall planas
- Startpunkt 3:a axel Q227 (absolut): Höjd i spindelaxeln vid vilken planingen skall ske
- ▶ 1. Sidans längd Q218 (inkrementalt): Längd i bearbetningsplanets huvudaxel för ytan som skall planas, utgående från Startpunkt 1:a axel
- ▶ 2. Sidans längd Q219 (inkrementalt): Längd i bearbetningsplanets komplementaxel för ytan som skall planas, utgående från Startpunkt 2:a axel
- Antal skär Q240: Antal rader, på bredden, som TNC:n skall förflytta verktyget på
- Nedmatningshastighet Q206: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning från säkerhetsavståndet till fräsdjupet i mm/min
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Matning tvär Q209: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning till nästa rad i mm/min; om förflyttningen i sidled sker i materialet anges ett mindre Q209 än Q207; om förflyttningen sker utanför materialet kan Q209 vara större än Q207
- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och fräsdjupet för positionering vid cykelns början och vid cykelns slut





#### **Exempel: NC-block**

N71 G230 PLANIN	IG
Q225=+10	;STARTPUNKT 1:A AXEL
Q226=+12	;STARTPUNKT 2:A AXEL
Q227=+2.5	;STARTPUNKT 3:A AXEL
Q218=150	;1. SIDANS LAENGD
Q219=75	;2. SIDANS LAENGD
Q240=25	;ANTAL SKAER
Q206=150	;NEDMATNINGSHASTIGHET
Q207=500	;MATNING FRAESNING
Q209=200	;MATNING TVAER
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.

# 8.8 Cykler för ytor

# LINJALYTA (cykel G231)

- 1 TNC:n positionerar verktyget från den aktuella positionen med en 3D-rätlinjerörelse till startpunkten 1.
- 2 Därefter förflyttar TNC:n verktyget med den programmerade Matning fräsning till slutpunkten 2.
- Därifrån förflyttar TNC:n verktyget med snabbtransport, motsvarande verktygsdiametern i positiv spindelaxelriktning och sedan åter tillbaka till startpunkten 1.
- 4 Vid startpunkten 1 förflyttar TNC:n verktyget åter till det sist utförda Z-värdet.
- 5 Sedan förskjuter TNC:n verktyget i alla tre axlarna från punkt 1, i riktning mot punkt 4, till nästa rad.
- 6 Därefter förflyttar TNC:n verktyget till slutpunkten på denna rad. Slutpunkten beräknas av TNC:n med hjälp av punkt 2 och en förskjutning i riktning mot punkt 3.
- 7 Uppdelningen upprepas tills hela den angivna ytan har bearbetats fullständigt.
- 8 Slutligen positionerar TNC:n verktyget till verktygsradien över den högsta angivna punkten i spindelaxeln.

#### Fräsbanor

Startpunkten och därmed även fräsriktningen är fritt valbar eftersom TNC:n lägger den första fräsbanan från punkt 1 mot punkt 2 och hela ytan från punkt 1 / 2 mot punkt 3 / 4. Man kan placera punkt 1 i det hörn på ytan som man önskar.

Ytfinheten vid användandet av ett cylindriskt verktyg kan optimeras enligt följande:

- Genom dykande verktygsbanor (koordinat i spindelaxeln punkt 1 större än koordinat i spindelaxeln punkt 2) vid ytor med liten lutning.
- Genom klättrande verktygsbanor (koordinat i spindelaxeln punkt 1 mindre än koordinat i spindelaxeln punkt 2) vid ytor med stor lutning.
- Vid vridna ytor, huvudrörelseriktning (från punkt 1 mot punkt 2) i den riktning där den största lutningen ligger.

Ytfinheten vid användandet av en radiefräs kan optimeras enligt följande:

Vid vridna ytor, huvudrörelseriktning (från punkt 1 mot punkt 2) vinkelrätt mot den riktning där den största lutningen ligger.

#### Att beakta före programmering

TNC:n positionerar verktyget från den aktuella positionen med en 3D-rätlinjerörelse till startpunkten 1. Verktyget skall förpositioneras så att kollision med arbetsstycke och spännanordningar inte kan ske.

TNC:n förflyttar verktyget mellan de angivna positionerna med radiekompensering **G40**.

l förekommande fall skall en borrande fräs med ett skär över centrum användas (DIN 844).







- Startpunkt 1:a axel Q225 (absolut): Koordinat i bearbetningsplanets huvudaxel för startpunkten på ytan som skall delas upp
- Startpunkt 2:a axel Q226 (absolut): Koordinat i bearbetningsplanets komplementaxel för startpunkten på ytan som skall delas upp
- Startpunkt 3:a axel Q227 (absolut): Koordinat i spindelaxeln för startpunkten på ytan som skall delas upp
- 2. Punkt 1. axel Q228 (absolut): Koordinat i bearbetningsplanets huvudaxel för slutpunkten på ytan som skall delas upp
- 2. Punkt 2. axel Q229 (absolut): Koordinat i bearbetningsplanets komplementaxel för slutpunkten på ytan som skall delas upp
- 2. Punkt 3. axe1 Q230 (absolut): Koordinat i spindelaxeln för slutpunkten på ytan som skall delas upp
- 3. Punkt 1. axel Q231 (absolut): Koordinat för punkt
  3 i bearbetningsplanets huvudaxel
- ▶ 3. Punkt 2. axel Q232 (absolut): Koordinat för punkt 3 i bearbetningsplanets komplementaxel
- 3. Punkt 3. axe1 Q233 (absolut): Koordinat för punkt 3 i spindelaxeln





- 4. Punkt 1. axel Q234 (absolut): Koordinat för punkt
  4 i bearbetningsplanets huvudaxel
- ▶ 4. Punkt 2. axel Q235 (absolut): Koordinat för punkt
  4 i bearbetningsplanets komplementaxel
- 4. Punkt 3. axel Q236 (absolut): Koordinat för punkt
  4 i spindelaxeln
- Antal skär Q240: Antal fräsbanor som TNC:n skall förflytta verktyget på mellan punkt 1 och 4, resp. mellan punkt 2 och 3
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min. TNC:n utför den första fräsbanan med halva det programmerade värdet.

# Exempel: NC-block

N72 G231 LINJA	LYTA
Q225=+0	;STARTPUNKT 1:A AXEL
Q226=+5	;STARTPUNKT 2:A AXEL
Q227=-2	;STARTPUNKT 3:A AXEL
Q228=+100	;2. PUNKT 1. AXEL
Q229=+15	;2. PUNKT 2. AXEL
Q230=+5	;2. PUNKT 3. AXEL
Q231=+15	;3. PUNKT 1. AXEL
Q232=+125	;3. PUNKT 2. AXEL
Q233=+25	;3. PUNKT 3. AXEL
Q234=+15	;4. PUNKT 1. AXEL
Q235=+125	;4. PUNKT 2. AXEL
Q236=+25	;4. PUNKT 3. AXEL
Q240=40	;ANTAL SKAER
Q207=500	;MATNING FRAESNING

# PLANFRÄSNING (cykel G232)

Med cykel G232 kan du planfräsa en yta med flera ansättningar och med hänsyn tagen till arbetsmån för finskär. Därtill står tre olika bearbetningsstrategier till förfogande:

- Strategi Q389=0: Meanderformad bearbetning, ansättning i sidled utanför ytan som skall bearbetas
- Strategi Q389=1: Meanderformad bearbetning, ansättning i sidled innanför ytan som skall bearbetas
- Strategi Q389=2: Radvis bearbetning, retur och ansättning i sidled med positioneringsmatning
- 1 TNC:n positionerar verktyget med snabbtransport, från den aktuella positionen med positioneringslogik till startpunkten 1: Om den aktuella positionen i spindelaxeln är större än det andra säkerhetsavståndet, förflyttar TNC:n först verktyget i bearbetningsplanet och sedan i spindelaxeln, annars först till det andra säkerhetsavståndet och sedan i bearbetningsplanet. Startpunkten i bearbetningsplanet ligger förskjuten med verktygsradien och säkerhetsavståndet i sidled bredvid arbetsstycket
- 2 Därefter förflyttas verktyget med positioneringsmatning i spindelaxeln till det av TNC:n beräknade första skärdjupet

# Strategi Q389=0

- **3** Därefter förflyttar TNC:n verktyget med den programmerade Matning fräsning till slutpunkten **2**. Slutpunkten ligger **utanför** ytan, TNC:n beräknar den utifrån den programmerade startpunkten, den programmerade längden, det programmerade säkerhetsavståndet i sidled och verktygsradien
- 4 TNC:n förskjuter verktyget i sidled med Matning förpositionering till nästa rads startpunkt; TNC:n beräknar förskjutningen med hjälp av den programmerade bredden, verktygsradien och den maximala banöverlappningsfaktorn
- 5 Därefter förflyttas verktyget tillbaka i riktning mot startpunkten 1
- 6 Förloppet upprepas tills hela den angivna ytan har bearbetats fullständigt. Vid den sista banans slut sker ansättning till nästa bearbetningsdjup
- 7 För att undvika tomkörning bearbetas ytan sedan i motsatt ordningsföljd
- 8 Förloppet upprepas tills alla skärdjup har utförts. Vid det sista skärdjupet fräses bara angiven arbetsmån för finskär bort med matnings finskär
- **9** Slutligen förflyttar TNC:n verktyget med snabbtransport tillbaka till det andra säkerhetsavståndet



#### Strategi Q389=1

- **3** Därefter förflyttar TNC:n verktyget med den programmerade Matning fräsning till slutpunkten **2**. Slutpunkten ligger **inne på** ytan, TNC:n beräknar den utifrån den programmerade startpunkten, den programmerade längden och verktygsradien
- **4** TNC:n förskjuter verktyget i sidled med Matning förpositionering till nästa rads startpunkt; TNC:n beräknar förskjutningen med hjälp av den programmerade bredden, verktygsradien och den maximala banöverlappningsfaktorn
- 5 Därefter förflyttas verktyget tillbaka i riktning mot startpunkten 1. Förskjutningen till nästa rad sker åter inne på arbetsstycket
- **6** Förloppet upprepas tills hela den angivna ytan har bearbetats fullständigt. Vid den sista banans slut sker ansättning till nästa bearbetningsdjup
- 7 För att undvika tomkörning bearbetas ytan sedan i motsatt ordningsföljd
- 8 Förloppet upprepas tills alla skärdjup har utförts. Vid det sista skärdjupet fräses bara angiven arbetsmån för finskär bort med matnings finskär
- **9** Slutligen förflyttar TNC:n verktyget med snabbtransport tillbaka till det andra säkerhetsavståndet



# Strategi Q389=2

8.8 Cykler för ytor

- 3 Därefter förflyttar TNC:n verktyget med den programmerade Matning fräsning till slutpunkten 2. Slutpunkten ligger utanför ytan, TNC:n beräknar den utifrån den programmerade startpunkten, den programmerade längden, det programmerade säkerhetsavståndet i sidled och verktygsradien
- 4 TNC:n förflyttar verktyget i spindelaxeln till säkerhetsavståndet över det aktuella skärdjupet och förflyttar det med matning förpositionering direkt tillbaka till startpunkten för nästa rad. TNC:n beräknar förskjutningen utifrån den programmerade bredden, verktygsradien och den maximala banöverlappningsfaktorn
- 5 Därefter förflyttas verktyget åter till det aktuella skärdjupet och sedan åter i riktning mot slutpunkten 2
- 6 Förloppet upprepas tills hela den angivna ytan har bearbetats fullständigt. Vid den sista banans slut sker ansättning till nästa bearbetningsdjup
- 7 För att undvika tomkörning bearbetas ytan sedan i motsatt ordningsföljd
- 8 Förloppet upprepas tills alla skärdjup har utförts. Vid det sista skärdjupet fräses bara angiven arbetsmån för finskär bort med matnings finskär
- **9** Slutligen förflyttar TNC:n verktyget med snabbtransport tillbaka till det andra säkerhetsavståndet



## Att beakta före programmering

2. Ange säkerhetsavstånd Q204 på ett sådant sätt att kollision med arbetsstycket eller spännanrordningar inte kan ske.



Bearbetningsstrategi (0/1/2) Q389: Bestämmer hur TNC:n skall bearbeta ytan:

232

**0**: Meanderformad bearbetning, ansättning i sidled med positioneringsmatning utanför ytan som skall bearbetas

 Meanderformad bearbetning, ansättning i sidled med fräsmatning inne på ytan som skall bearbetas
 Radvis bearbetning, retur och ansättning i sidled med positioneringsmatning

- Startpunkt 1:a axel Q225 (absolut): Koordinat i bearbetningsplanets huvudaxel för startpunkten på ytan som skall bearbetas
- Startpunkt 2:a axel Q226 (absolut): Koordinat i bearbetningsplanets komplementaxel för startpunkten på ytan som skall delas upp
- Startpunkt 3:a axel Q227 (absolut): Koordinat arbetsstyckets yta, utifrån vilken de olika skärdjupen skall beräknas
- Slutpunkt 3:a axel Q386 (absolut): Koordinat i spindelaxeln som ytan skall planfräsas till
- 1. Sidans längd Q218 (inkrementalt): Längd på ytan som skall bearbetas i bearbetningsplanets huvudaxel Via förtecknet kan du bestämma den första fräsbanans riktning i förhållande till Startpunkt 1. axel
- 2. Sidans längd Q219 (inkrementalt): Längd på ytan som skall bearbetas i bearbetningsplanets komplementaxel Via förtecknet kan du bestämma den första tvärförskjutningens riktning i förhållande till Startpunkt 2. axel





- Maximalt skärdjup Q202 (inkrementalt): Mått med vilket verktyget maximalt skall stegas nedåt. TNC:n beräknar det faktiska skärdjupet utifrån differensen mellan slutpunkten och startpunkten i verktygsaxeln – med hänsyn tagen till arbetsmån för finskär – så att bearbetningarna hela tiden sker med samma skärdjup
- Finbearbetsmån djup Q369 (inkrementalt): Värde som den sista ansättningen skall utföras med
- Max. banöverlappningsfaktor Q370: Maximal ansättning i sidled k. TNC:n beräknar den faktiska ansättningen utifrån den andra sidans längd (Q219) och verktygsradien, så att bearbetningen hela tiden sker med konstant ansättning i sidled. Om du har skrivit in en radie R2 i verktygstabellen (t.ex. skärplattans radie för en planfräs), reducerar TNC:n ansättningen i sidled i motsvarande grad
- Matning fräsning Q207: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning i mm/min
- Matning finbearbetning Q385: Verktygets förflyttningshastighet vid fräsning av det sista skärdjupet i mm/min
- Matning förpositionering Q253: Verktygets förflyttningshastighet vid förflyttning till startpositionen och vid förflyttning till nästa rad i mm/ min; om du förflyttar i sidled inne i materialet (Q389=1), utför TNC:n sidoansättningen med fräsmatning Q207





- Säkerhetsavstånd Q200 (inkrementalt): Avstånd mellan verktygsspetsen och startpositionen i verktygsaxeln. Om du fräser med bearbetningsstrategi Q389=2, utför TNC:n förflyttningen till nästa rads startpunkt på säkerhetsavståndet över det aktuella skärdjupet
- Säkerhetsavstånd sida Q357 (inkrementalt): Verktygets avstånd i sidled från arbetsstycket vid förflyttning till det första skärdjupet och avstånd som sidoansättningen sker på vid bearbetningsstrategi Q389=0 och Q389=2
- 2. Säkerhetsavstånd Q204 (inkrementalt): Koordinat i spindelaxeln, vid vilken kollision mellan verktyg och arbetsstycke (spännanordningar) inte kan ske

#### Exempel: NC-block

N70 G232 PLANF	RAESNING
Q389=2	;STRATEGI
Q225=+10	;STARTPUNKT 1:A AXEL
Q226=+12	;STARTPUNKT 2:A AXEL
Q227=+2.5	;STARTPUNKT 3:A AXEL
Q386=-3	;SLUTPUNKT 3. AXEL
Q218=150	;1. SIDANS LAENGD
Q219=75	;2. SIDANS LAENGD
Q202=2	;MAX. SKAERDJUP
Q369=0.5	;TILLAEGG DJUP
Q370=1	;MAX. OEVERLAPPNING
Q207=500	;MATNING FRAESNING
Q385=800	;MATNING FINSKAER
Q253=2000	;MATNING FOERPOS.
Q200=2	;SAEKERHETSAVST.
Q357=2	;SAEK.AVSTAAND SIDA
Q204=2	;2. SAEKERHETSAVST.

# **Exempel: Planing**



%C230 G71	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z+0 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+40 *	
N30 G99 T1 L+0 R+5 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S3500 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N60 G230 PLANING	Cykeldefinition planing
Q225=+0 ;STARTPUNKT 1. AXEL	
Q226=+0 ;STARTPUNKT 2. AXEL	
Q227=+35 ;STARTPUNKT 3. AXEL	
Q218=100 ;1. SIDANS LAENGD	
Q219=100 ;2. SIDANS LAENGD	
Q240=25 ;ANTAL SKAER	
Q206=250 ;NEDMATNINGSHASTIGHET	
Q207=400 ;MATNING FRAESNING	
Q2O9=150 ;MATNING TVAER	
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
N70 X-25 Y+0 M03 *	Förpositionering i närheten av startpunkten
N80 G79 *	Cykelanrop
N90 G00 G40 Z+250 M02 *	Frikörning av verktyget, programslut
N999999 %C230 G71 *	

# 8.9 Cykler för koordinatomräkning

# Översikt

När en kontur har programmerats kan TNC:n förändra dess position på arbetsstycket, dess storlek och läge med hjälp av koordinatomräkningar. TNC:n erbjuder följande cykler för omräkning av koordinater:

Cykel	Softkey
G53/G54 NOLLPUNKT Konturer förskjuts direkt i programmet eller från nollpunktstabeller	53 54 54
G247 UTGÅNGSPUNKT INSTÄLLNING Inställning av utgångspunkt under programexekveringen	247
G28 SPEGLING Konturer speglas	28
G73 VRIDNING Konturer vrids i bearbetningsplanet	73
G72 SKALFAKTOR Konturer förminskas eller förstoras	72
G80 BEARBETNINGSPLAN Bearbetningar utförs i ett tippat koordinatsystem för maskiner med vridbara spindelhuvuden och/eller rundbord	88

# Koordinatomräkningarnas varaktighet

Börjar vara verksam: En koordinatomräkning börjar vara verksam vid dess definition – den behöver och skall inte anropas. Den är verksam tills den återställs eller definieras på nytt.

### Återställning av koordinatomräkningar:

- Definiera cykeln på nytt med dess grundvärde, t.ex. SKALFAKTOR 1,0
- Utför tilläggsfunktionerna M02, M30 eller blocket N999999 %... (avhängigt maskinparameter 7300)
- Välj ett nytt program
- Programmera tilläggsfunktionen M142 Radera modal programinformation



# NOLLPUNKTS-förskjutning (cykel G54)

Med hjälp av NOLLPUNKTSFÖRSKJUTNING kan man upprepa bearbetningssekvenser på godtyckliga ställen på arbetsstycket.

# Verkan

Efter en cykeldefinition NOLLPUNKTSFÖRSKJUTNING hänförs alla koordinatuppgifter till den nya nollpunkten. Varje axels förskjutning presenteras av TNC:n i den utökade statuspresentationen. Det är även tillåtet att ange rotationsaxlar.



Förskjutning: Ange den nya nollpunktens koordinater; Absoluta värden anges i förhållande till arbetsstyckets utgångspunkt, vilken har definierats genom inställning av origos läge; Inkrementala värden anges i förhållande till den sist aktiverade nollpunkten – denna kan i sin tur ha varit förskjuten.

# Återställning

En nollpunktsförskjutning upphävs genom att en ny nollpunktsförskjutning med koordinatvärdena X=0, Y=0 och Z=0 anges.

# Grafik

Om ett nytt råämne programmeras efter en nollpunktsförskjutning, så kan man via maskinparameter 7310 välja om råämnet skall hänföras till den nya eller den gamla nollpunkten. Vid bearbetning av flera detaljer kan TNC:n på detta sätt simulera varje enskild detalj grafiskt.

# Statuspresentation

- Den stora positionspresentationen utgår ifrån den aktiva (förskjutna) nollpunkten
- Alla koordinater som presenteras i den utökade statuspresentationen (positioner, nollpunkter) utgår ifrån den manuellt inställda utgångspunkten





# Exempel: NC-block

N72	<b>G</b> 54	G90	X+25	Y-12	2,5	Z+1(	)0	*		
•••										
N78	<b>G</b> 54	G90	REF	X+25	Y - 1	2,5	Z+	100	*	

# 8.9 Cykler för koordinatomräkning

# NOLLPUNKTS-förskjutning med nollpunktstabeller (cykel G53)

Nollpunkter från nollpunktstabellen utgår <b>alltid och</b> <b>uteslutande</b> från den aktuella utgångspunkten (Preset).	
Maskinparameter 7475, med vilken man tidigare kunde bestämma om nollpunkterna utgick från maskinens nollpunkt eller från arbetsstyckets nollpunkt, har numera endast en säkerhetsfunktion. Om MP7475 = 1 kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande när en nollpunktsförskjutning från en nollpunktstabell anropas.	
Nollpunktstabeller från TNC 4xx, vars koordinater utgår från maskinens nollpunkt (MP7475 = 1), får inte användas i iTNC 530.	
Om man nyttjar nollpunktsförskjutningar med nollpunkts- tabeller så använder man funktionen Select Table för att aktivera den önskade nollpunktstabellen från NC- programmet.	
Om man arbetar utan Select Table-block <b>%:TAB:</b> så måste man själv aktivera den önskade nollpunktstabellen före programtestet eller programexekveringen (gäller även för programmeringsgrafiken):	
Välj önskad tabell för programtest i driftart Programtest via filhanteringen: Tabellen får status S	
Välj önskad tabell för programkörning i någon av driftarterna för programkörning via filhanteringen: Tabellen får status M	

Koordinatvärdena från nollpunktstabellen är uteslutande absoluta.

Nya rader kan bara infogas i tabellens slut.

#### Användningsområde

Nollpunktstabeller använder man exempelvis vid

- Ofta förekommande bearbetningssekvenser på olika positioner på arbetsstycket eller
- Ofta förekommande förskjutning till samma nollpunkter

l ett och samma program kan nollpunktsförskjutningen programmeras både direkt i cykeldefinitionen och anropas från en nollpunktstabell.



呣

Förskjutning: Tabel1rad? P01: Ange antingen nollpunktens nummer från nollpunktstabellen eller en Q-parameter; Om man anger en Q-parameter så aktiverar TNC:n det nollpunktsnummer som står i Qparametern





#### **Exempel: NC-block**

N72 G53 P01 12 \*

# Återställning

- Från nollpunktstabellen kan en förskjutning till koordinaterna X=0; Y=0 etc. anropas
- En förskjutning till koordinaterna X=0; Y=0 etc. anges direkt i cykeldefinitionen.

# Välja nollpunktstabell i NC-programmet

Med funktionen Select Table (%:TAB:) väljer man den nollpunktstabell som TNC:n skall hämta nollpunkten ifrån:



8.9 Cyk<mark>ler</mark> för koordinatomräkning

- Välj funktionen för programanrop: Tryck på knappen PGM CALL
- NOLLPUNKT TABELL
- Tryck på softkey NOLLPUNKTSTABELL
- Ange nollpunktstabellens namn och sökväg, bekräfta med knappen END



Programmera %**:TAB:**-blocket före cykel **G53** Nollpunktsförskjutning.

En med **%:TAB:** vald nollpunktstabell förblir aktiv ända tills man väljer en annan nollpunktstabell med %:TAB: eller via PGM MGT.

# Editera nollpunktstabell

Nollpunktstabellen väljer man i driftart Programinmatning/Editering.

PGM MGT

- Kalla upp filhantering: Tryck på knappen PGM MGT, se "Filhantering: Grunder", sida 87
- Visa nollpunktstabeller: Tryck på softkey VÄLJ TYP och VISA .D
- Välj önskad tabell eller ange ett nytt filnamn
- Editera fil. Softkeyraden visar då följande funktioner:

Funktion	Softkey
Gå till tabellens början	BÖRJAN
Gå till tabellens slut	
Bläddra en sida uppåt	SIDA
Bläddra en sida nedåt	SIDA
Infoga rad (endast möjligt i tabellens slut)	INFOGA RAD
Radera rad	RADERA RAD
Funktion	Softkey
---	----------------------------------
Spara inmatad rad och hoppa till nästa rad	NÄSTA RAD
Infoga ett definierbart antal rader (nollpunkter) vid tabellens slut	LÄGG TILL N RADER VID SLUT
Välj presentationssätt lista (standard) eller formulär	LISTA FORMULÄR

#### Editera nollpunktstabell i någon av programkörnings-driftarterna

I programkörnings-driftarterna kan man välja den för tillfället aktiva nollpunktstabellen. För att göra detta trycker man på softkey NOLLPUNKTSTABELL. Sedan står samma editeringsfunktioner till förfogande som i **Programinmatning/Editering** 

#### Överföra ärvärde till nollpunktstabellen

Via knappen "Överför är-position" kan man överföra den aktuella verktygspositionen eller den senast avkända positionen till nollpunktstabellen:

Placera inmatningsfältet på den rad och den kolumn som positionen skall överföras till.



- Välj funktionen Överför är-position: TNC:n frågar i ett överlagrat fönster om den aktuella verktygspositionen eller det sist avkända värdet skall överföras.
- Välj önskad funktion med pilknapparna och bekräfta med knappen ENT



- Överför värde från alla axlar: Tryck på softkey ALLA VÄRDEN, eller
- AKTUELLT VARDE
- Överför värde till den axel som inmatningsfältet befinner sig på: Tryck på softkey AKTUELLT VÄRDE

#### Konfigurera nollpunktstabell

I den andra och tredje softkeyraden kan man, för varje nollpunktstabell, välja vilka axlar som man skall kunna definiera nollpunkter i. Som standard är alla axlar aktiva. Om man vill spärra bort en axel så ändrar man dess axelsoftkey till AV. TNC:n kommer då att radera den därtill hörande kolumnen i nollpunktstabellen.

Om du inte vill definiera någon nollpunkt för en av de aktiva axlarna, trycker du på knappen NO ENT. TNC:n kommer då att skriva in ett bindestreck i den aktuella kolumnen.

#### Lämna nollpunktstabell

Visa en annan filtyp i filhanteringen och välj önskad fil.

#### Statuspresentation

I den utökade statuspresentationen visas följande data från nollpunktstabellen (se "Koordinatomräkningar" på sidan 45):

- Namn och sökväg till den aktiva nollpunktstabellen
- Aktivt nollpunktsnummer
- Kommentar från kolumnen DOC för det aktiva nollpunktsnumret

		NULLFU	NKTAFU	IK SK JUI	NINO		
Fil:	NULLTAB.D		MM			>>	н Б
D	х	Ŷ	Z	Ð	C		
0	+0	+0	+0	+0	+0		
1	+25	+37.5	+0	+0	+0		
2	+0	+0	+0	+0	+0		S 📕
3	+0	+0	+150	+0	+0		
4	+27.25	+12.5	+0	-10	+0		· · ·
5	+250	+325	+10	+0	+90		
6	+350	-248	+15	+0	+0		T 4++
7	+1200	+0	+0	+0	+0		4
8	+1700	+0	+0	+0	+0		
9	-1700	+0	+0	+0	+0		
10	+0	+0	+0	+0	+0		
11	+0	+0	+0	+0	+0		
12	+0	+0	+0	+0	+0		P
13	+0	+0	+0	+0	+0		
LENDI							
							DIAGNOS
	(			r.			1
BORJA	AN SL	UT SI	DA SI	DA INF	OGA RADERA	NASTA	



# INSTÄLLNING UTGÅNGSPUNKT (cykel G247)

Med cykel INSTÄLLNING UTGÅNGSPUNKT kan man aktivera en nollpunkt, vilken är definierad i en preset-tabelll, som ny utgångspunkt.

#### Verkan

Efter en cykeldefinition INSTÄLLNING UTGÅNGSPUNKT utgår alla koordinatuppgifter och nollpunktsförskjutningar (absoluta och inkrementala) från den nya Preseten.



Nummer för utgångspunkt?: Ange numret på utgångspunkten som skall aktiveras från presettabellen

Vid aktivering av en utgångspunkt från preset-tabellen, återställer TNC:n alla aktiva koordinatomräkningar som har aktiverats med följande cykler:

- Cykel G53/G54, nollpunktsförskjutning
- Cykel G28, spegling
- Cykel G73, vridning
- Cykel G72, skalfaktor

Koordinatomräkning från cykel G80, tippning av bearbetningsplanet förblir däremot aktiv.

TNC:n ställer endast in utgångspunkten i de axlar som är definierade med värden i preset-tabellen. Utgångspunkten i axlar som är markerade med – förblir oförändrad.

Om du aktiverar Preset nummer 0 (rad 0) så aktiverar du den utgångspunkt som du senast ställde in för hand i någon av de manuella driftarterna.

Cykel G247 är inte verksam i driftart PGM-test.

#### Statuspresentation

I statuspresentationen visar TNC:n det aktiva preset-numret efter utgångspunkt-symbolen



#### Exempel: NC-block

N13	G247	UTGAA	NGSPKT.	INSTAELLNING
	0339	=4	;UTGAAN	GSPUNKT-NUMMER

# 8.9 Cyk<mark>ler</mark> för koordinatomräkning

# SPEGLING (cykel G28)

TNC:n kan utföra en bearbetnings spegelbild i bearbetningsplanet.

#### Verkan

Speglingen aktiveras direkt efter dess definition i programmet. Den är även verksam i driftart Manuell Positionering. TNC:n visar de speglade axlarna i den utökade statuspresentationen.

- Om endast en axel speglas kommer verktygets bearbetningsriktning att ändras. Detta gäller inte för bearbetningscykler.
- Om två axlar speglas bibehålles bearbetningsriktningen.

Resultatet av speglingen påverkas av nollpunktens position:

- Nollpunkten ligger på konturen som skall speglas: Detaljen speglas direkt vid nollpunkten
- Nollpunkten ligger utanför konturen som skall speglas: Detaljen förskjuts även till en annan position



Om man endast speglar en axel kommer verktygets bearbetningsriktning att ändra sig i de nya bearbetningscyklerna med 200-nummer . Vid äldre bearbetningscykler såsom exempelvis cykel G75/G76 FICKURFRÅSNING, bibehålls bearbetningsriktningen.









Speglad axel?: Ange axlarna som skall speglas; man kan spegla alla axlar – inkl. rotationsaxlar – med undantag för spindelaxeln och den därtill hörande komplementaxeln. Det är tillåtet att ange maximalt tre axlar.

#### Återställning

Programmera cykel SPEGLING på nytt och besvara dialogfrågan med NO ENT.



#### **Exempel: NC-block**

N72 G28 X Y \*

# 8.9 Cyk<mark>ler</mark> för koordinatomräkning

# VRIDNING (cykel G73)

I ett program kan TNC:n vrida koordinatsystemet runt den aktuella nollpunkten i bearbetningsplanet.

#### Verkan

Vridningen aktiveras direkt efter dess definition i programmet. Den är även verksam i driftart Manuell Positionering. TNC:n presenterar den aktiva vridningsvinkeln i den utökade statuspresentationen.

Referensaxel för vridningsvinkel:

- X/Y-plan X-axel
- Y/Z-plan Y-axel
- Z/X-plan Z-axel



#### Att beakta före programmering

TNC:n upphäver en aktiv radiekompensering genom definitionen av cykel **G73**. Programmera i förekommande fall radiekompenseringen på nytt.

Efter det att man har definierat cykel **G73** måste bearbetningsplanets båda axlar förflyttas för att aktivera vridningen.



 Vridning: Ange vridningsvinkel i grader (°).
Inmatningsområde: -360° till +360° (absolut G90 före H eller inkrementalt G91 före H)

#### Återställning

Programmera cykel VRIDNING på nytt med vridningsvinkel 0°.





#### Exempel: NC-block

N72 G73 G90 H+25 \*

# SKALFAKTOR (cykel G72)

l ett program kan TNC:n förstora eller förminska konturer. På detta sätt kan man exempelvis ta hänsyn till krymp- eller arbetsmån.

#### Verkan

Skalfaktorn aktiveras direkt efter dess definition i programmet. Den är även verksam i driftart Manuell Positionering. TNC:n visar den aktiva skalfaktorn i den utökade statuspresentationen.

Skalfaktorn verkar

- i bearbetningsplanet eller i alla tre koordinataxlarna samtidigt (avhängigt maskinparameter 7410)
- i cyklers måttuppgifter
- även i parallellaxlarna U, V och W

## Förutsättning

Innan en förstoring alternativt en förminskning bör nollpunkten förskjutas till en kant eller ett hörn på konturen.



Faktor?: Ange faktor F; TNC:n multiplicerar koordinater och radier med F (som beskrivits i "Verkan")

Förstoring: F större än 1 till 99,999 999

Förminskning: F mindre än 1 till 0,000 001

#### Återställning

Programmera cykel SKALFAKTOR på nytt med faktor 1 för respektive axel.





#### Exempel: NC-block

N72 G72 F0,750000 \*

# 8.9 Cykler för koordinatomräkning

## BEARBETNINGSPLAN (cykel G80, softwareoption 1)



3D-vridningen av bearbetningsplanet sker alltid runt den aktiva nollpunkten.

Grunder se "Tippning av bearbetningsplanet (softwareoption 1)", sida 70 Läs först igenom hela detta avsnitt.

#### Verkan

l cykel **G80** definierar man bearbetningsplanets läge – motsvarar verktygsaxelns läge i förhållande till det maskinfasta koordinatsystemet – genom att ange vridningsvinklar. Man kan definiera bearbetningsplanets läge på två olika sätt:

- Ange rotationsaxlarnas läge direkt
- Beskriva bearbetningsplanets läge med hjälp av upp till tre vridningar (rymdvinkel) av det **maskinfasta** koordinatsystemet. Rymdvinkeln som skall anges får man genom att placera ett snitt vinkelrätt genom det tippade bearbetningsplanet och sedan betrakta snittet från den axel som vridningen skall ske runt. Redan med två rymdvinklar kan alla godtyckliga verktygslägen definieras entydigt i rymden.

Beakta att det tippade koordinatsystemets läge och därigenom även förflyttningsrörelser i det tippade systemet påverkas av hur man beskriver det tippade planet.

Om man programmerar bearbetningsplanets läge via rymdvinkel beräknar TNC:n automatiskt de därför erforderliga vinkelinställningarna för rotationsaxlarna och lägger in dessa i parametrarna Q120 (A-axel) till Q122 (C-axel). Om det finns två möjliga lösningar väljer TNC:n – utgående från rotationsaxlarnas nollägen – den kortaste vägen.

Vridningarnas ordningsföljd vid beräkning av planets läge är fast: Först vrider TNC:n A-axeln, därefter B-axeln och slutligen C-axeln.

Cykel 19 aktiveras direkt efter dess definition i programmet. Så fort man förflyttar en axel i det vridna koordinatsystemet kommer kompenseringen för denna axel att aktiveras. Man måste alltså förflytta alla axlarna om kompenseringen för alla axlarna skall aktiveras.







Om man har ställt in funktionen VRIDNING PROGRAMKÖRNING i driftart Manuell drift på AKTIV (se "Tippning av bearbetningsplanet (software-option 1)", sida 70) så kommer vinkelvärdet som har angivits i menyn att skrivas över med vinkelvärdet från cykel **G80** BEARBETNINGSPLAN.



Vridningsaxel och -vinkel?: Ange rotationsaxel med tillhörande vridningsvinkel; rotationsaxlarna A, B och C programmeras via softkeys

Om TNC:n positionerar rotationsaxlarna automatiskt så kan man även ange följande parametrar

- Matning? F=: Rotationsaxlarnas förflyttningshastighet vid automatisk positionering
- Säkerhetsavstånd ? (inkrementalt): TNC:n positionerar spindelhuvudet så att positionen som är en förlängning av verktyget med säkerhetsavståndet, inte ändrar sig relativt arbetsstycket

#### Återställning

För att återställa vridningsvinkeln definierar man cykeln BEARBETNINGSPLAN på nytt och anger 0° för alla vridningsaxlarna. Därefter definierar man återigen cykel BEARBETNINGSPLAN och avslutar blokket utan axeluppgift. På detta sätt återställes funktion (först vridning tillbaka till noll och sedan avstängning).

#### **Positionera rotationsaxel**

Maskintillverkaren bestämmer om cykel **G80** även positionerar rotationsaxeln(arna) automatiskt eller om man själv måste förpositionera rotationsaxlarna i programmet. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.

Om cykel **G80** positionerar rotationsaxlarna automatiskt gäller:

- TNC:n kan bara positionera styrda axlar automatiskt.
- I cykeldefinitionen måste man förutom vridningsvinkel även ange ett säkerhetsavstånd och en matning med vilken vridningsaxlarna positioneras.
- Endast förinställda verktyg kan användas (hela verktygslängden måste anges i G99-blocket alt. i verktygstabellen).
- Under vridningsförloppet förblir verktygsspetsens position i princip oförändrad i förhållande till arbetsstycket.
- TNC:n utför vridningssekvensen med den sist programmerade matningen. Den maximala matningshastigheten som kan uppnås beror på spindelhuvudets (tippningsbordets) komplexitet.

Om cykel **G80** inte positionerar vridningsaxlarna automatiskt, måste man själv programmera positioneringen av vridningsaxlarna med exempelvis ett G01-block före cykeldefinitionen. Exempel NC-block:

N50 G00 G40 Z+100 *	
N60 X+25 Y+10 *	
N70 G01 A+15 F1000 *	Positionera rotationsaxel
N80 G80 A+15 *	Definiera vinkel för kompenseringsberäkning
N90 G00 G40 Z+80 *	Aktivera kompensering för spindelaxel
N100 X-7,5 Y-10 *	Aktivera kompensering för bearbetningsplanet

#### Positionspresentation i vridet system

De presenterade positionerna (**BÖR** och **ÄR**) samt nollpunktspresentationen i den utökade statuspresentationen hänförs, efter aktivering av cykel **G80**, till det vridna koordinatsystemet. Positionen som presenteras direkt efter cykeldefinitionen kommer alltså inte att överensstämma med koordinaterna för positionen som programmerades precis innan cykel **G80**.

#### Övervakning av bearbetningsområdet

I vridet koordinatsystem övervakar TNC:n ändlägena bara för axlar som förflyttas. I förekommande fall kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande.

#### Positionering i vridet system

Med tilläggsfunktionen M130 kan man, även vid vridet system, utföra förflyttning till positioner som utgår från det icke vridna koordinatsystemet, se "Tilläggsfunktioner för koordinatuppgifter", sida 206.

Även positioneringar med rätlinjeblock som refererar till maskinens koordinatsystem (block med M91 eller M92) kan utföras vid vridet bearbetningsplan. Begränsningar:

- Positioneringen sker utan längdkompensering
- Positioneringen sker utan kompensering för maskingeometrin
- Verktygsradiekompensering är inte tillåten

Vid kombination av flera cykler för koordinatomräkning, måste man beakta att tippningen av bearbetningsplanet alltid sker runt den aktiva nollpunkten. Man kan utföra en nollpunktsförskjutning före aktiveringen av cykel **G80**: då förskjuter man det "maskinfasta koordinatsystemet".

Om man förskjuter nollpunkten efter att cykel **G80** har aktiverats så förskjuts det "vridna koordinatsystemet".

Viktigt: Då cyklerna skall återställas skall de upphävas i omvänd ordningsföljd i förhållande till hur de aktiverades:

- 1. aktivera nollpunktsförskjutning.
- 2. Aktivera tippning av bearbetningsplanet
- 3. Aktivera vridning

Bearbetning

- 1. Återställ vridning
- 2. Återställ tippning av bearbetningsplanet
- 3. återställ nollpunktsförskjutning.

#### Automatisk mätning i vridet system

Med TNC:ns mätcykler kan man även mäta arbetsstycket i vridet koordinatsystem. TNC:n lagrar mätresultaten i Q-parametrar, vilka sedan kan behandlas ytterligare (t.ex. skriva ut mätresultatet på en skrivare).

#### Arbeta med cykel G80 BEARBETNINGSPLAN, steg för steg

#### 1 Skapa programmet

- Definiera verktyget (om inte TOOL.T är aktiv), ange hela verktygslängden.
- Anropa verktyget
- Frikörning av spindelaxeln så att verktyget inte kolliderar med arbetsstycket (spännanordningar) vid vridningen.
- I förekommande fall, positionera vridningsaxel(ar) med ett 601-block till respektive vinkelvärde (avhängigt maskinparameter).
- Aktivera nollpunktsförskjutning om det behövs.
- Definiera cykel G80 BEARBETNINGSPLAN; ange vridningsaxlarnas vinkelvärden.
- ▶ Förflytta alla huvudaxlar (X, Y, Z) för att aktivera kompenseringen.
- Programmera bearbetningen som om den skulle utföras i ett icke vridet plan.
- I förekommande fall, definiera cykel G80 BEARBETNINGSPLAN med en annan vinkel om bearbetningen skall fortsätta i en annan axelriktning. I detta fall är det inte nödvändigt att återställa cykel G80, man kan definiera det nya vinkelläget direkt.
- Återställ cykel G80 BEARBETNINGSPLAN; ange 0° för alla vridningsaxlar.
- Deaktivera funktionen BEARBETNINGSPLAN; definiera cykel G80 på nytt, avsluta blocket utan axeluppgifter.



- I förekommande fall, återställ nollpunktsförskjutningen
- ▶ I förekommande fall, positionera vridningsaxlarna till 0°-positionen

#### 2 Spänn upp arbetsstycket

#### 3 Förberedelse i driftart Manuell positionering

Positionera vridningsaxel(ar) till lämpligt vinkelvärde för att ställa in arbetsstyckets utgångspunkt. Vinkelvärdet anges i förhållande till den valda utgångsytan på arbetsstycket.

#### 4 Förberedelse i driftart Manuell Drift

Funktion vridning av bearbetningsplan väljs till AKTIV med softkey 3D-ROT för driftart Manuell drift; vid icke styrda axlar anges vridningsaxlarnas vinkelvärde i menyn.

Vid icke styrda axlar måste det inmatade värdet överensstämma med vridningsaxelns(axlarnas) är-position, annars kommer TNC:n att beräkna en felaktig utgångspunkt.

#### 5 Ställ in utgångspunkten

- Manuellt genom att tangera arbetsstycket på samma sätt som vid icke vridet system se "Inställning av utgångspunkt (utan 3Davkännarsystem)", sida 62
- Styrt med ett HEIDENHAIN 3D-avkännarsystem (se bruksanvisning Avkännarcykler, kapitel 2)
- Automatiskt med ett HEIDENHAIN 3D-avkännarsystem (se Bruksanvisning Avkännarcykler, kapitel 3)

#### 6 Starta bearbetningsprogrammet i driftart Program blockföljd

#### 7 Driftart Manuell drift

Funktionen vridning av bearbetningsplan väljs till INAKTIV med softkey 3D-ROT. Ange vinkelvärdet 0° i menyn för alla vridningsaxlarna, se "Aktivering av manuell vridning", sida 74.



# Exempel: Cykler för koordinatomräkning

#### Programförlopp

- Koordinatomräkning i huvudprogram
- Bearbetning i underprogram, se "Underprogram", sida 417



%KOUMR G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition
N20 G31 G90 X+130 Y+130 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+1 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S4500 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N60 G54 X+65 Y+65 *	Nollpunktsförskjutning till centrum
N70 L1,0 *	Anropa fräsbearbetning
N80 G98 L10 *	Sätt märke för programdelsupprepning
N90 G73 G91 H+45 *	Vridning med 45° inkrementalt
N100 L1,0 *	Anropa fräsbearbetning
N110 L10,6 *	Återhopp till LBL 10; totalt sex gånger
N120 G73 G90 H+0 *	Återställ vridning
N130 G54 X+0 Y+0 *	återställ nollpunktsförskjutning.
N140 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut
N150 G98 L1 *	Underprogram 1:
N160 G00 G40 X+0 Y+0 *	Definition av fräsbearbetningen
N170 Z+2 M3 *	
N180 G01 Z-5 F200 *	
N190 G41 X+30 *	
N200 G91 Y+10 *	

N210 G25 R5 *	
N220 X+20 *	
N230 X+10 Y-10 *	
N240 G25 R5 *	
N250 X-10 Y-10 *	
N260 X-20 *	
N270 Y+10 *	
N280 G40 G90 X+0 Y+0 *	
N290 G00 Z+20 *	
N300 G98 L0 *	
N999999 %KOUMR G71 *	



# 8.10 Specialcykler

# VÄNTETID (cykel G04)

Programexekveringen stoppas under VÄNTETIDENS längd. En väntetid kan exempelvis användas för spånbrytning.

#### Verkan

Cykeln aktiveras direkt efter dess definition i programmet. Modala tillstånd (varaktiga) såsom exempelvis spindelrotation påverkas inte av väntetiden.



**Väntetid i sekunder**: Ange en väntetid i sekunder

Inmatningsområde 0 till 3 600 s (1 timme) i 0,001 s-steg



Exempel: NC-block

N74 G04 F1,5 \*

# **PROGRAMANROP** (cykel G39)

Man kan likställa godtyckliga bearbetningsprogram, såsom exempelvis speciella borrcykler eller geometrimoduler, med bearbetningscykler. Man anropar dessa program på ungefär samma sätt som cyklerna.



#### Att beakta före programmering

Om man vill ange ett DIN/ISO-program i cykeln så skall filtypen .I skrivas in efter programnamnet.

Om man bara anger programnamnet, måste det i cykeln angivna programmet finnas i samma katalog som det anropande programmet.

Om det i cykeln angivna programmet inte finns i samma katalog som det anropande programmet, måste man ange hela sökvägen, t.ex. TNC:\KLAR35\FK1\50.I.



Programnamn: Ange namnet på programmet som skall anropas och i förekommande fall även sökvägen.

Programmet anropar man sedan med

- **G79** (separat block) eller
- M99 (blockvis) eller
- **M89** (utförs efter varje positioneringsblock)

#### **Exempel: Programanrop**

Ett anropbart program 50 skall anropas från ett annat program med hjälp av cykelanrop.



#### Exempel: NC-block

- N550 G39 P01 50 \*
- N560 G00 X+20 Y+50 M9 9\*

oo

# SPINDELORIENTERING (cykel G36)

Ţ

Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

I bearbetningscyklerna 202, 204 och 209 används cykel 13 internt. I sitt NC-program behöver man ta hänsyn till att man i förekommande fall måste programmera cykel 13 på nytt efter de ovan nämnda bearbetningscyklerna.

TNC:n kan styra en verktygsmaskins huvudspindel och positionera den till bestämda vinklar.

Spindelorienteringen behövs exempelvis

- vid verktygsväxlarsystem med fast växlarposition för verktyget
- för att rikta in sändar- och mottagarfönstret i 3D-avkännarsystem med infraröd överföring

#### Verkan

TNC:n positionerar spindeln till den i cykeln definierade vinkeln genom att M19 eller M20 programmeras (maskinberoende).

Om man programmerar M19 alt. M20 utan att först ha definierat cykel G36 så positionerar TNC:n huvudspindeln till ett vinkelvärde som har angivits i en maskinparameter (se maskinhandboken).



▶ Orienteringsvinke1: Ange vinkel i förhållande till bearbetningsplanets vinkelreferensaxel.

Inmatningsområde: 0 till 360°

Inmatningssteg: 0,001°



#### Exempel: NC-block

N76 G36 S25\*

# **TOLERANS** (cykel G62)



Maskinen och TNC:n måste vara förberedd av maskintillverkaren.

TNC glättar automatiskt konturen mellan godtyckliga (okompenserade eller kompenserade) konturelement. Därigenom förflyttas verktyget kontinuerligt på arbetsstyckets yta. Om det behövs reducerar TNC:n automatiskt den programmerade matningen så att programmet alltid utförs "ryckfritt" med högsta möjliga matningshastighet. Ytan blir jämnare och maskinmekaniken skonas.

Genom glättningen uppstår en konturavvikelse. Konturavvikelsens storlek (**Toleransvärde**) har bestämts av Er maskintillverkare i en maskinparameter. Med cykel **G62** kan du förändra det förinställda toleransvärdet samt välja olika filterinställningar.



#### Att beakta före programmering

Cykel **G62** är DEF-aktiv, detta innebär att den aktiveras direkt efter sin definition i programmet.

Man återställer cykel **G62** genom att definiera cykel **G62** på nytt och besvara dialogfrågan efter **Toleransvärde** med NO ENT. Den förinställda toleransen aktiveras åter genom återställningen.

Det angivna toleransvärdet T tolkas av TNC:n i mmprogram som måttenheten mm och i tum-program som måttenheten tum.

Om man läser in ett program med cykel 32 som endast innehåller **Toleransvärde** T som cykelparameter, lägger TNC:n i förekommande fall till värdet 0 i de båda andra parametrarna.



**Exempel: NC-block** 

N78 G62 T0,05 P01 0 P02 5\*



- Tolerans för banavvikelse: Tillåten konturavvikelse i mm (vid tum-program i tum)
- Grovbearbetning=0, Finbearbetning=1: Aktivera filter:
  - Inmatningsvärde 0:
    - **Fräsning med högre konturnoggrannhet** . TNC:n använder sig av den av Er maskintillverkare definierade filterinställningen för finbearbetning.
  - Inmatningsvärde 1: Fräsning med högre matningshastighet. TNC:n använder sig av den av Er maskintillverkare definierade filterinställningen för grovbearbetning.

#### ▶ Tolerans för rotationsaxlar: Tillåten positionsavvikelse för rotationsaxlar i grader vid aktiv M128. TNC:n reducerar alltid banhastigheten så att den långsammaste axeln inte överskrider sin maximala hastighet vid fleraxliga rörelser. Som regel är rotationsaxlar väsentligt långsammare jämfört med linjäraxlar. Genom inmatning av en stor tolerans (t.ex. 10°), kan man förkorta bearbetningstiden markant vid fleraxliga bearbetningsprogram. Detta eftersom TNC:n inte alltid behöver förflytta rotationsaxlarna till de angivna börpositionerna. Konturen blir inte förstörd på grund av inmatningen av en tolerans. Det förändrar endast rotationsaxlarnas placering i förhållande till arbetsstyckets yta.

<sup>в2</sup>









Programmering: Underprogram och programdelsupprepningar

# 9.1 Markera underprogram och programdelsupprepningar

Underprogram och programdelsupprepning gör det möjligt att programmera en bearbetningssekvens en gång för att därefter utföra den flera gånger.

# Label

Underprogram och programdelsupprepningar påbörjas i bearbetningsprogrammet med ett märke **G98 L**. L är en förkortning för label (eng. för märke, beteckning).

LABEL tilldelas ett nummer mellan 1 och 999 eller ett av dig definierbart namn. Varje individuellt LABEL-nummer, resp. LABELnamn, får bara anges en gång i programmet med **G98**. Antalet Labelnamn som kan anges begränsas endast av det interna minnet.



Om ett och samma Label-nummer resp. Label-namn anges flera gånger kommer TNC:n att presentera ett felmeddelande när man avslutar **G98**-blocket.

Vid mycket långa program kan man via MP7229 begränsa kontrollen till ett definierbart antal block.

Label 0 (**G98 L0**) markerar slutet på ett underprogram och får därför användas ett godtyckligt antal gånger.



# 9.2 Underprogram

## Arbetssätt

- **1** TNC:n utför bearbetningsprogrammet fram till ett underprogramanrop **LN,0**. n är ett godtyckligt labelnummer.
- 2 Från detta ställe utför TNC:n det anropade underprogrammet fram till underprogrammets slut **G98 L0**
- **3** Därefter återupptar TNC:n exekveringen av bearbetningsprogrammet vid blocket efter anropet av underprogrammet **LN,0**.

# Programmering - anmärkning

- Ett huvudprogram kan innehålla upp till 254 underprogram.
- Man kan anropa underprogram i en godtycklig ordningsföljd och så ofta som önskas.
- Ett underprogram får inte anropa sig själv.
- Programmera underprogram i slutet av huvudprogrammet (efter blocket med M2 alt. M30).
- Om ett underprogram placeras innan blocket med M02 eller M30 i bearbetningsprogrammet så kommer det att utföras minst en gång även om det inte anropas.

### Programmering underprogram

- LBL SET
- Markera början: Tryck på knappen LBL SET
- Ange underprogrammets nummer, bekräfta med knappen END. Om du vill använda LABEL-namn: Tryck på knappen " för att växla till textinmatning
- Markera slutet: Tryck på knappen LBL SET och ange Label-nummer "0".

### Anropa underprogram

4	_
	LBL
	CALL

- Anropa underprogram: Tryck på knappen LBL CALL
- Labelnummer: Ange labelnummer för underprogrammet som skall anropas, bekräfta med knappen ENT. Om du vill använda LABEL-namn: Tryck på knappen " för att växla till textinmatning
- Upprepning REP: ",0" anges, bekräfta med knappen ENT

**L0,0** är inte tillåtet då det skulle innebära ett anrop av underprogrammets slut.





# 9.3 Programdelsupprepningar

# Label G98

Programdelsupprepningar börjar med märket **G98 L**. En programdelsupprepning avslutas med Ln,m. m är antalet upprepningar.

# Arbetssätt

- 1 TNC:n utför bearbetningsprogrammet fram till slutet på programdelen (L1,2).
- 2 Därefter upprepar TNC:n programdelen mellan anropad Label och Label-anropet L1,2, så många gånger som man har angivit efter kommatecknet.
- **3** Därefter fortsätter TNC:n vidare i exekveringen av bearbetningsprogrammet.

# Programmering - anmärkning

- Man kan upprepa en programdel upp till 65 534 gånger efter varandra.
- TNC:n kommer alltid att utföra programdelar en gång mer än antalet programmerade upprepningar.

# Programmering programdelsupprepning

- LBL SET
- Markera början: Tryck på knappen LBL SET, bekräfta med knappen ENT
- Ange labelnummer för programdelen som skall upprepas, bekräfta med knappen ENT. Om du vill använda LABEL-namn: Tryck på knappen " för att växla till textinmatning

# Anropa programdelsupprepning



- Tryck på knappen LBL CALL
- Labelnummer: Ange labelnummer för programdelen som skall upprepas, bekräfta med knappen ENT. Om du vill använda LABEL-namn: Tryck på knappen " för att växla till textinmatning
- Upprepning REP: Ange antalet upprepningar, bekräfta med knappen ENT



# 9.4 Godtyckligt program som underprogram

## Arbetssätt

- 1 TNC:n utför bearbetningsprogrammet fram till dess att ett annat program anropas med %
- 2 Efter detta utför TNC:n det anropade programmet fram till dess slut.
- **3** Därefter återupptar TNC:n exekveringen av det anropande bearbetningsprogrammet från blocket som befinner sig efter programanropet.

# Programmering - anmärkning

- TNC:n behöver inga LABELs för att anropa ett annat program som underprogram.
- Det anropade programmet får inte innehålla tilläggsfunktionerna M2 eller M30.
- Det anropade programmet får inte innehålla några anrop % tillbaka till det anropande programmet (kedja utan slut).



## Anropa godtyckligt program som underprogram

9.4 Godtyckli<mark>gt p</mark>rogram som underprogram

PGM CALL

PROGRAM

- Välj funktionen för programanrop: Tryck på knappen PGM CALL
- Tryck på softkey PROGRAM
- Ange namnet och sökvägen till programmet som skall anropas, bekräfta med knappen END
- Det anropade programmet måste finnas på TNC:ns hårddisk.

Om man bara anger programnamnet, måste det anropade programmet finnas i samma katalog som det anropande programmet.

Om det anropade programmet inte finns i samma katalog som det anropande programmet måste man ange hela sökvägen, t.ex. **TNC:\ZW35\SCHRUPP\PGM1.H** 

Om man vill anropa ett Klartext-Dialog-program så anger man filtypen .H efter programnamnet.

Man kan också anropa ett godtyckligt program med cykel **G39**.

Vid ett % **(PGM CALL)** är Q-parametrar principiellt globalt verksamma. Beakta att ändringar av Q-parametrar i det anropade programmet därför i förekommande fall även påverkar det anropande programmet.



# 9.5 Länkning av underprogram

# Länkningstyper

- Underprogram i underprogram
- Programdelsupprepning i programdelsupprepning
- Upprepa underprogram
- Programdelsupprepning i underprogram

# Länkningsdjup

Länkningsdjupet är det antal nivåer som underprogram eller programdelsupprepningar kan anropa ytterligare underprogram eller programdelsupprepningar.

- Maximalt länkningsdjup för underprogram: 8
- Maximalt länkningsdjup för huvudprogramanrop: 4
- Man kan länka programdelsupprepningar ett godtyckligt antal gånger

# Underprogram i underprogram

#### **Exempel NC-block**

%UPGMS G71 *	
· · · ·	
N170 L1,0 *	Underprogrammet vid G98 L1 anropas
· · · ·	
N350 G00 G40 Z+100 M2 *	Sista programblocket i
	huvudprogrammet (med M2)
N360 G98 L1 *	Början på underprogram 1
· · · ·	
N390 L2,0 *	Underprogrammet vid G98 L2 anropas
· · · ·	
N450 G98 LO *	Slut på underprogram 1
N460 G98 L2 *	Början på underprogram 2
· · · ·	
N620 G98 L0 *	Slut på underprogram 2
N999999 %UPGMS G71 *	



#### Programexekvering

- 1 Huvudprogrammet UPGMS utförs fram till block N170.
- 2 Underprogram 1 anropas och utförs sedan fram till block N390.
- **3** Underprogram 2 anropas och utförs sedan fram till block N620. Slut på underprogram 2 och återhopp till underprogrammet som underprogram 2 anropades ifrån.
- **4** Underprogram 1 utförs från block N400 fram till block N450. Slut på underprogram 1 och återhopp till huvudprogram UPGMS.
- Huvudprogrammet UPGMS utförs från block N180 fram till block N350. Återhopp till block 1 och programslut.

# Upprepning av programdelsupprepning

### Exempel NC-block

%REPS G71 *	
•••	
N150 G98 L1 *	Början på programdelsupprepning 1
•••	
N200 G98 L2 *	Början på programdelsupprepning 2
•••	
N270 L2,2 *	Programdel mellan detta block och G98 L2
•••	(block N200) upprepas 2 gånger
N350 L1,1 *	Programdel mellan detta block och G98 L1
	(block N150) upprepas 1 gång
N999999 %REPS G71 *	

#### Programexekvering

- 1 Huvudprogrammet REPS utförs fram till block N270.
- 2 Programdelen mellan block N270 och block N200 upprepas 2 gånger.
- **3** Huvudprogrammet REPS utförs från block N280 fram till block N350.
- 4 Programdelen mellan block N350 och block N150 upprepas 1 gång (innehåller även programdelsupprepningen mellan block N200 och block N270).
- 5 Huvudprogrammet REPS utförs från block N360 till block N999999 (programslut)

1

# Upprepning av underprogram

#### Exempel NC-block

%UPGREP G71 *	
N100 G98 L1 *	Början på programdelsupprepning 1
N110 L2,0 *	Anropa underprogram
N120 L1,2 *	Programdel mellan detta block och G98 L1
····	(block N100) upprepas 2 gånger
N190 G00 G40 Z+100 M2*	Huvudprogrammets sista block med M2
N200 G98 L2 *	Början på underprogrammet
····	
N280 G98 L0 *	Slut på underprogrammet
N999999 %UPGREP G71 *	

#### Programexekvering

- **1** Huvudprogrammet UPGREP utförs fram till block N110.
- **2** Underprogram 2 anropas och utförs.
- **3** Programdelen mellan block N120 och block N100 upprepas 2 gånger: Underprogram 2 upprepas 2 gång.
- 4 Huvudprogrammet UPGREP utförs en gång från block N130 till block N190; Programslut



# Exempel: Konturfräsning med flera ansättningar

Programförlopp

- Verktyget förpositioneras till arbetsstyckets överkant
- Ansättningen anges inkrementalt
- Konturfräsning
- Upprepa ansättning och konturfräsning



%PGMWDH G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+7,5 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S4000 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N60 I+50 J+50 *	Sätt Pol
N70 G10 R+60 H+180 *	Förpositionering i bearbetningsplanet
N80 G01 Z+0 F1000 M3 *	Förpositionering till arbetsstyckets överkant

N90 G98 L1 *	Märke för programdelsupprepning
N100 G91 Z-4 *	Inkrementalt skärdjup (ansättning i luften)
N110 G11 G41 G90 R+45 H+180 F250 *	Första konturpunkten
N120 G26 R5 *	Förflyttning till konturen
N130 H+120 *	
N140 H+60 *	
N150 H+O *	
N160 H-60 *	
N170 H-120 *	
N180 H+180 *	
N190 G27 R5 F500 *	Förflyttning från konturen
N200 G40 R+60 H+180 F1000 *	Frikörning
N210 L1,4 *	Återhopp till Label 1; totalt fyra gånger
N220 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut
N9999999 %PGMWDH G71 *	

1

# **Exempel: Hålbilder**

#### Programförlopp

- Förflyttning till hålbild i huvudprogram
- Anropa hålbild (underprogram 1)
- Hålbilden programmeras bara en gång i underprogram 1



%UP1 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+2,5 *	Verktygsdefinition
N40 T1 G17 S5000 *	Verktygsanrop
N50 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N60 G200 BORRNING	Cykeldefinition borrning
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q201=-30 ;DJUP	
Q206=300 ;MATNING DJUP	
Q2O2=5 ;SKAERDJUP	
Q210=0 ;VAENTETID UPPE	
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=2 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q211=0 ;VAENTETID NERE	

d)
ž
0
<u></u>
<u>w</u>
X
d)
~~
<u>v</u>
0
č
.=
Ξ.
ā
¥
10
_
0
0
Ľ
~
4.
G
-
5

N70 X+15 Y+10 M3 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1
N80 L1,0 *	Anropa underprogram för hålbild
N90 X+45 Y+60 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 2
N100 L1,0 *	Anropa underprogram för hålbild
N110 X+75 Y+10 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 3
N120 L1,0 *	Anropa underprogram för hålbild
N130 G00 Z+250 M2 *	Slut på huvudprogrammet
N1/0 C02 I1 *	
N140 030 L1	Borjan pa underprogram 1: Haiblid
N150 G79 *	Anropa cykel för hål 1
N140 G98 L1 N150 G79 * N160 G91 X+20 M99 *	Anropa cykel för hål 1 Förflyttning till andra hålet, anropa cykel
N140 G98 L1 N150 G79 * N160 G91 X+20 M99 * N170 Y+20 M99 *	Anropa cykel för hål 1 Förflyttning till andra hålet, anropa cykel Förflyttning till tredje hålet, anropa cykel
N140 G98 L1 N150 G79 * N160 G91 X+20 M99 * N170 Y+20 M99 * N180 X-20 G90 M99 *	Borjan på underprogram 1: Haiblid     Anropa cykel för hål 1     Förflyttning till andra hålet, anropa cykel     Förflyttning till tredje hålet, anropa cykel     Förflyttning till fjärde hålet, anropa cykel
N140 G98 L1 N150 G79 * N160 G91 X+20 M99 * N170 Y+20 M99 * N180 X-20 G90 M99 * N190 G98 L0 *	Borjan på underprogram 1: Haiblid     Anropa cykel för hål 1     Förflyttning till andra hålet, anropa cykel     Förflyttning till tredje hålet, anropa cykel     Förflyttning till fjärde hålet, anropa cykel     Slut på underprogram 1

# Exempel: Hålbilder med flera verktyg

Programförlopp

- Bearbetningscykler programmeras i huvudprogrammet
- Anropa komplett hålbild (underprogram 1)
- Förflyttning till hålbilder i underprogram 1, anropa hålbild (underprogram 2)
- Hålbilden programmeras bara en gång i underprogram 2



%UP2 G71 *	
N10 G30 G17 X+0 Y+0 Z-40 *	
N20 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N30 G99 T1 L+0 R+4 *	Verktygsdefinition centrumborr
N40 G99 T2 L+0 R+3 *	Verktygsdefinition borr
N50 G99 T3 L+0 R+3,5 *	Verktygsdefinition brotsch
N60 T1 G17 S5000 *	Verktygsanrop centrumborr
N70 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N80 G200 BORRNING	Cykeldefinition centrumborrning
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.	
Q201=-3 ;DJUP	
Q206=250 ;MATNING DJUP	
Q2O2=3 ;SKAERDJUP	
Q210=0 ;VAENTETID UPPE	
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA	
Q204=10 ;2. SAEKERHETSAVST.	
Q211=0.2 ;VAENTETID NERE	
N90 L1,0 *	Anropa underprogram 1 för komplett hålbild

Ð
Q
Ē
Ð
X
e
<u>N</u>
σ
Ξ.
Ð
Ē
5
5
ŏ
Z
Ā
(0
9
5

N100 G00 Z+250 M6 *	Verktygsväxling	
N110 T2 G17 S4000 *	Verktygsanrop borr	
N120 D0 Q201 P01 -25 *	Nytt djup för borr	
N130 D0 Q202 P01 +5 *	Nytt skärdjup för borr	
N140 L1,0 *	Anropa underprogram 1 för komplett hålbild	
N150 G00 Z+250 M6 *	Verktygsväxling	
N160 T3 G17 S500 *	Verktygsanrop brotsch	
N80 G201 BROTSCHNING	Cykeldefinition brotschning	
Q200=2 ;SAEKERHETSAVST.		
Q201=-15 ;DJUP		
Q206=250 ;NEDMATNINGSHASTIGHET		
Q211=0.5 ;VAENTETID NERE		
Q208=400 ;MATNING TILLBAKA		
Q2O3=+O ;KOORD. OEVERYTA		
Q204=10 ;2. SAEKERHETSAVST.		
N180 L1,0 *	Anropa underprogram 1 för komplett hålbild	
N190 G00 Z+250 M2 *	Slut på huvudprogrammet	
N200 G98 L1 *	Början på underprogram 1: Komplett hålbild	
N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1	
N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild	
N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2	
N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild	
N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3	
N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild	
N210 GOO G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 * N270 G98 L0 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild Slut på underprogram 1	
N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 * N270 G98 L0 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild Slut på underprogram 1	
N210 GOO G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 * N270 G98 L0 * N280 G98 L2 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild Slut på underprogram 1 Början på underprogram 2: Hålbild	
N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 * N270 G98 L0 * N280 G98 L2 * N290 G79 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild Slut på underprogram 1 Början på underprogram 2: Hålbild Anropa cykel för hål 1	
N200 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 * N270 G98 L0 * N280 G98 L2 * N290 G79 * N300 G91 X+20 M99 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild Slut på underprogram 1 Början på underprogram 2: Hålbild Anropa cykel för hål 1 Förflyttning till andra hålet, anropa cykel	
N200 G90 L2 N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 * N270 G98 L0 * N270 G98 L0 * N280 G98 L2 * N280 G98 L2 * N290 G79 * N300 G91 X+20 M99 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild Slut på underprogram 1 Början på underprogram 2: Hålbild Anropa cykel för hål 1 Förflyttning till andra hålet, anropa cykel Förflyttning till tredje hålet, anropa cykel	
N200 000 L2 N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 * N270 G98 L0 * N270 G98 L2 * N290 G79 * N300 G91 X+20 M99 * N310 Y+20 M99 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild Slut på underprogram 1 Början på underprogram 2: Hålbild Anropa cykel för hål 1 Förflyttning till andra hålet, anropa cykel Förflyttning till tredje hålet, anropa cykel	
N200 C50 L2 N210 G00 G40 G90 X+15 Y+10 M3 * N220 L2,0 * N230 X+45 Y+60 * N240 L2,0 * N250 X+75 Y+10 * N260 L2,0 * N270 G98 L0 * N270 G98 L2 * N280 G98 L2 * N290 G79 * N300 G91 X+20 M99 * N310 Y+20 M99 * N320 X-20 G90 M99 *	Förflyttning till startpunkt hålbild 1 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 2 Anropa underprogram 2 för hålbild Förflyttning till startpunkt hålbild 3 Anropa underprogram 2 för hålbild Slut på underprogram 1 Början på underprogram 2: Hålbild Anropa cykel för hål 1 Förflyttning till andra hålet, anropa cykel Förflyttning till tredje hålet, anropa cykel Förflyttning till fjärde hålet, anropa cykel Slut på underprogram 2	









# Programmering: Q-parameter

# 10.1 Princip och funktionsöversikt

Med Q-parametrar kan man definiera en hel detaljfamilj i ett enda gemensamt bearbetningsprogram. Detta görs genom att man anger variabler istället för siffervärden: Q-parametrar.

Q-parametrar kan representera exempelvis:

- Koordinatvärden
- Matningshastigheter
- Spindelvarvtal
- Cykeldata

Förutom detta kan man med Q-parametrar exempelvis programmera konturer som definieras med hjälp av matematiska funktioner eller ställa logiska villkor för att bearbetningssekvenser skall utföras eller inte.

En Q-parameter kännetecknas av bokstaven Q och ett parameternummer mellan 0 och 1999. Q-parametrarna är uppdelade i olika huvudgrupper:

Betydelse	Område
Fritt användbara parametrar, globalt verksamma för alla program som finns lagrade i TNC:n	Q1600 till Q1999
Fritt användbara parametrar, under förutsättning att överlappningar med SL-cykler inte kan inträffa, globalt verksamma för alla program som finns lagrade i TNC:n	Q0 till Q99
Parametrar för specialfunktioner i TNC:n	Q100 till Q199
Parametrar som uteslutande används för cykler, globalt verksamma för alla program som finns lagrade i TNC:n	Q200 till Q1399
Parametrar som framför allt används för CALL- aktiva maskintillverkarcykler, globalt verksamma för alla program som finns lagrade i TNC:n	Q1400 till Q1499
Parametrar som framför allt används för DEF- aktiva maskintillverkarcykler, globalt verksamma för alla program som finns lagrade i TNC:n	Q1500 till Q1599


### Programmeringsanvisning

Q-parametrar och siffervärden får blandas vid inmatningen av ett bearbetningsprogram.

Man kan tilldela Q-parametrar siffervärden mellan –99 999,9999 och +99 999,9999. Internt kan TNC:n beräkna siffervärden med en heltalsdel motsvarande 57 Bit och en decimaldel motsvarande 7 Bit (32 bit sifferbredd motsvarar det decimala talet 4 294 967 296).

> Vissa Q-parametrar tilldelas alltid automatiskt samma data av TNC:n, exempelvis tilldelar TNC:n Q-parameter Q108 den aktuella verktygsradien, se "Fasta Q-parametrar", sida 451.

Om man använder parameter Q60 till Q99 i koderade maskintillverkarcykler bestämmer man via maskinparameter MP7251 huruvida dessa parametrar endast skall vara lokalt verksamma i maskintillverkarcykeln eller globalt verksamma för alla program.

### Kalla upp Q-parameterfunktioner

När ett bearbetningsprogram matas in trycker man på knappen "Q" (i fältet för sifferinmatning och axelval under –/+ -knappen). Då presenterar TNC:n följande softkeys:

Funktionsgrupp	Softkey
Matematiska grundfunktioner	GRUND- FUNKTION.
Vinkelfunktioner	TRIGO- NOMETRI
IF/THEN-bedömning, hopp	НОРР
Specialfunktioner	DIVERSE FUNKTION.
Formel direkt programmerbar	FORMEL
Funktion för bearbetning av komplexa konturer (se "Ange konturformel", sida 373)	KONTUR- FORMEL



## 10.2 Detaljfamiljer – Q-parametrar istället för siffervärden

Med Q-parameterfunktionen D0: TILLDELNING kan man tilldela Qparametrar siffervärden. Detta gör det möjligt att mata in variabla Qparametrar istället för siffervärden i bearbetningsprogrammet.

## **Exempel NC-block**

N150 D00 Q10 P01 +25*	Tilldelning
	Q10 får värdet 25
N250 G00 X +Q10*	motsvarar G00 X +25

För en detaljfamilj kan man exempelvis programmera karaktäristiska dimensioner som Q-parametrar.

För bearbetning av en specifik detalj behöver man då bara tilldela dessa parametrar lämpliga värden.

## Exempel

Cylinder med Q-parametrar

Cylinderradie	R = Q1
Cylinderhöjd	H = Q2
Cylinder Z1	Q1 = +30
	Q2 = +10
Cylinder Z2	Q1 = +10
	Q2 = +50



## 10.3 Beskrivning av konturer med hjälp av matematiska funktioner

### Användningsområde

Med Q-parametrar kan man programmera matematiska grundfunktioner i bearbetningsprogrammet:

- Välj Q-parameterfunktioner: Tryck på knappen Q (till höger i fältet för sifferinmatning). Softkeyraden visar de olika Qparameterfunktionerna.
- ▶ Välj matematiska grundfunktioner: Tryck på softkey GRUNDFUNKTION.. TNC:n visar följande softkeys:

## Översikt

Funktion	Softkey
D00: TILLDELNING t.ex. D00 Q5 P01 +60 * Tilldela ett värde direkt	D0 X = Y
<b>D01: ADDITION</b> t.ex. <b>D01 Q1 P01 -Q2 P02 -5 *</b> Summera två värden och tilldela resultatet	D1 X + Y
<b>D02: SUBTRAKTION</b> t.ex. <b>D02 Q1 P01 +10 P02 +5 *</b> Subtrahera två värden och tilldela resultatet	D2 X - Y
D03: MULTIPLIKATION t.ex. D03 Q2 P01 +3 P02 +3 * Multiplicera två värden och tilldela resultatet	D3 X * Y
<b>D04: DIVISION</b> t.ex. <b>D04 Q4 P01 +8 P02 +Q2 *</b> Dividera två värden och tilldela resultatet Förbjudet: Division med 0!	D4 X × Y
D05: ROTEN UR t.ex. D05 Q50 P01 4 * Beräkna roten ur ett värde och tilldela resultatet Förbjudet: Roten ur negativa tal!	D5 Roten ur
Till hägar om "-" tooknat får man ange:	

Till höger om "="-tecknet får man ange:

🔳 två tal

■ två Q-parametrar

■ ett tal och en Q-parameter

O-parametrarna och siffervärdena i beräkningarna kan anges med både positivt och negativt förtecken.



# Programmering av matematiska grundfunktioner

Inmatningsexempel 1:

Q	Välj Q-parameterfunktioner: Tryck på knappen Q			
GRUND- FUNKTION.	Välj matematiska grundfunktioner: Tryck på softkey GRUNDFUNKTION.			
D0 X = Y	Välj Q-parameterfunktion TILLDELNING: Tryck på softkey D0 X = Y			
PARAMETER-NR. FÖR RESULTAT?				
5	Ange Q-parameterns nummer: 5			
1. VÄRDE ELLER PARAMETER?				
10 Tilldela Q5 siffervärdet 10				
Exempel: NC-block				

N16 D00 P01 +10 \*

#### Inmatningsexempel 2:

Q	Välj Q-parameterfunktioner: Tryck på knappen Q		
GRUND- FUNKTION.	Välj matematiska grundfunktioner: Tryck på softkey GRUNDFUNKTION.		
D3 X * Y	Välj Q-parameterfunktion MULTIPLIKATION: Tryck på softkey D03 X * Y		
PARAMETER-N	R. FÖR RESULTAT?		
12 ENT	Ange Q-parameterns nummer: 12		
1. VÄRDE EL	LER PARAMETER?		
Q5 ENT	Ange Q5 som första värde		
2. VÄRDE ELLER PARAMETER?			
7 ENT	Ange 7 som andra värde		
E			

#### **Exempel: NC-block**

N17 D03 Q12 P01 +Q5 P02 +7 \*



## 10.4 Vinkelfunktioner (Trigonometri)

## Definitioner

Sinus, cosinus och tangens beskriver förhållandet mellan sidorna i en rätvinklig triangel. Där motsvarar:

Sinus:  $\sin \alpha = a / c$ Cosinus:  $\cos \alpha = b / c$ Tangens:  $\tan \alpha = a / b = \sin \alpha / \cos \alpha$ 

#### Där:

c är sidan mitt emot den räta vinkeln
a är sidan mitt emot vinkeln a
b är den tredje sidan
Med tangens kan TNC:n beräkna vinkeln:
α = arctan α = arctan (a / b) = arctan (sin α / cos α)
Exempel:

a = 10 mm

b = 10 mm

 $\alpha$  = arctan (a / b) = arctan 1 = 45°

Dessutom gäller:

 $a^{2} + b^{2} = c^{2} \pmod{a^{2}} = a \times a$ 

$$c = \sqrt{(a^2 + b^2)}$$



## Programmera vinkelfunktioner

Vinkelfunktionerna presenteras när man har tryckt på softkey VINKELFUNKT. TNC:n presenterar då softkeys enligt efterföljande tabell.

Programmering: Jämförelse "Exempel: Programmering av matematiska grundfunktioner"

Funktion	Softkey
<b>D06: SINUS</b> t.ex. <b>D06 Q20 P01 -Q5 *</b> Beräkna sinus för en vinkel i grader (°) och tilldela resultatet	DB SIN(X)
<b>D07: COSINUS</b> t.ex. <b>D07 Q21 P01 -Q5 *</b> Beräkna cosinus för en vinkel i grader (°) och tilldela resultatet	D7 C05(X)
D08: ROTEN UR KVADRATSUMMA t.ex. D08 Q10 P01 +5 P02 +4 * Beräkna längden med hjälp av två värden och tilldela resultatet	D8 X LEN Y
D13: VINKEL t.ex. D13 Q20 P01 +10 P02 -Q1 * Beräkna vinkel med arctan för två sidor eller sin och cos för vinkeln (0 < vinkel < 360°) och tilldela resultatet	D13 X RNS V



## 10.5 IF/THEN - bedömning med Q-parametrar

## Användningsområde

Vid If/Then-bedömning jämför TNC:n en Q-parameter med en annan Q-parameter eller ett siffervärde. Om det programmerade villkoret är uppfyllt så fortsätter TNC:n bearbetningsprogrammet vid den efter villkoret angivna Labeln (Label se "Markera underprogram och programdelsupprepningar", sida 416). Om villkoret inte är uppfyllt så fortsätter TNC:n programexekveringen vid nästa block.

Om man vill anropa ett annat program som underprogram så programmerar man ett programanrop med % efter Label G98.

## **Ovillkorligt hopp**

Ovillkorliga hopp programmeras som villkorliga hopp men med ett villkor som alltid är uppfyllt (=ovillkorligt), t.ex.

D09 P01 +10 P02 +10 P03 1 \*

## **IF/THEN - bedömning programmering**

IF/THEN - villkoren presenteras genom att trycka på softkey HOPP. TNC:n visar följande softkeys:

Funktion	Softkey
D09: OM LIKA, HOPP t.ex. D09 P01 +Q1 P02 +Q3 P03 "UPCAN25" * Om båda värdena eller parametrarna är lika, hoppa till angiven label	08 IF X E0 Y 60T0
D10: OM OLIKA, HOPP t.ex. D10 P01 +10 P02 -Q5 P03 10 * Om båda värdena eller parametrarna är olika, hoppa till angiven label	D10 IF X NE Y GOTO
D11: OM STÖRRE ÄN, HOPP t.ex. D11 P01 +Q1 P02 +10 P03 5 * Om första värdet eller parametern är större än det andra värdet eller parametern, hoppa till angiven label	D11 IF X GT Y GOTO
D12: OM MINDRE ÄN, HOPP t.ex. D12 P01 +Q5 P02 +0 P03 "ANYNAME" * Om första värdet eller parametern är mindre än det andra värdet eller parametern, hoppa till angiven label	D12 IF X LT Y GOTO



## Använda begrepp och förkortningar

IF	(eng.):	Om
EQU	(eng. equal):	Lika
NE	(eng. not equal):	Inte lika
GT	(eng. greater than):	Större än
LT	(eng. less than):	Mindre än
GOTO	(eng. go to):	Gå till





Q

## 10.6 Kontrollera och ändra Q-parametrar

## Tillvägagångssätt

Man kan kontrollera och även ändra Q-parametrar vid skapande, test och exekvering i driftarterna Programinmatning/editering, Programtest, Programkörning enkelblock och Programkörning blockföljd.

- I förekommande fall, stoppa programkörningen (t.ex. tryck på den externa STOPP-knappen och softkey INTERNT STOPP) alt. stoppa programtestet.
  - Kalla upp Q-parameterfunktioner: Tryck på knappen Q alt. softkey Q INFO i driftart Programinmatning/ editering
  - TNC:n listar alla parametrar och de tillhörande aktuella värdena. Man väljer ut den önskade parametern med pilknapparna eller med softkeys för bläddring sida för sida.
  - Om man önskar ändra värdet, anger man ett nytt värde och bekräftar med knappen ENT
  - Om man inte vill ändra värdet så trycker man på softkey AKTUELLT VÄRDE eller avslutar dialogen med knappen END

 Parametrar som används av TNC:n, är försedda med kommentarer.

Manui	ELL DRIFT	PRO	GRAMTE	ST		
00	=+0.00000	_				
01	=+0.50000					n 🚺
02	=+32.00000					
QЗ	=+16.00000					
Q4	=+24.00000					S 🔳
Q5	=+10.00000					
Q6	=+6.00000					•
92	=+12.00000					
<b>Q</b> 8	=+6.00000					т
QS	=+0.00000					A-4
Q10	=+0.50000					T I
011	=+80.00000					
012	=+45.80000					
013	=+41.50100					
Q14	=+45.50000					
Q15	=+41.50000					
Q16	=+75.50000					
017	=+71.50000					
Q18	=+0.00000					<u> </u>
019	=+0.00000					DTOGNOSTS
020	=+0.00000					DINGROSIC
Q21	=+0.00000	то	lerans			
BÖ	RJAN S	LUT	SIDA	SIDA	AKTUELLT	SUUT
		×		+	VARDE	3201

1

## 10.7 Specialfunktioner

## Översikt

Specialfunktionerna visas efter det att man har tryckt på softkey SPECIAL-FUNKTION. TNC:n visar följande softkeys:

Funktion	Softkey
<b>D14: ERROR</b>	D14
Kalla upp felmeddelanden	ERROR=
<b>D15:PRINT</b> Oformaterad utmatning av text eller Q- parametervärde	D15 PRINT
D19:PLC	D19
Överför värde till PLC	PLC=



1

## D14: ERROR: Kalla upp felmeddelanden

#### Exempel NC-block

TNC:n skall presentera ett meddelande som finns lagrat under felnummer 254

#### N180 D14 P01 254 \*

Med funktionen D14: ERROR kan programstyrda meddelanden matas ut. Dessa meddelanden har förprogrammerats av maskintillverkaren eller av HEIDENHAIN: Om TNC:n kommer till ett block med D 14 i programkörningen eller i programtestet, så stoppas exekveringen och ett meddelande presenteras. Därefter måste programmet startas på nytt. Felnummer: se tabellen nedan.

Område felnummer	Standard-dialog
0 299	D 14: Felnummer 0 299
300 999	Maskinberoende dialog
1000 1099	Interna felmeddelanden (se tabellen till höger)

Felnummer	Text
1000	Spindel ?
1001	Verktygsaxel saknas
1002	Spårbredd för stor
1003	Verktygsradie för stor
1004	Område överskridet
1005	Startposition ej korrekt
1006	VRIDNING ej tillåten
1007	SKALFAKTOR ej tillåten
1008	SPEGLING ej tillåten
1009	Förskjutning ej tillåten
1010	Matning saknas
1011	Inmatat värde fel
1012	Fel förtecken
1013	Vinkel ej tillåten
1014	Kan ej köra till beröringspunkt
1015	För många punkter
1016	Inmatning motsägelsefull
1017	CYKEL ofullständig
1018	Yta fel definierad
1019	Fel axel programmerad
1020	Fel varvtal
1021	Radiekorrektur odefinierad
1022	Rundning odefinierad
1023	Rundningsradie för stor
1024	Programstart odefinierad
1025	För stor sammanfogning
1026	Vinkelreferens saknas
1027	Ingen bearbcykel definierad
1028	Spårbredd för liten
1029	Ficka för liten
1030	Q202 ej definierad
1031	Q205 ej definierad
1032	Ange Q218 större än Q219
1033	CYKEL 210 ej tillåten
1034	CYKEL 211 ej tillåten
1035	Q220 för stor
1036	Ange Q222 större än Q223
1037	Ange Q244 större än 0
1038	Ange 0245 skild från 0246
1039	Ange vinkelområde < 360°
1040	Ange Q223 större än Q222
1041	Q214: 0 ej tillåtet

Felnummer	Text
1042	Rörelseriktning ej definierad
1043	Ingen nollpunktstabell aktiv
1044	Lägesfel: Centrum 1:a axel
1045	Lägesfel: Centrum 2:a axel
1046	Håldiameter för liten
1047	Håldiameter för stor
1048	Öns diameter för liten
1049	Ons diameter för stor
1050	Ficka för liten: Efterarb. ax 1
1051	Ficka för liten: Efterarb. ax 2
1052	Ficka för stor: Defekt i axel 1
1053	Ficka för stor: Defekt i axel 2
1054	Tappen för liten: Defekt i axel 1
1055	Tappen för liten: Defekt i axel 2
1056	O för stor: Efterarb. ax 1
1057	O för stor: Efterarb. ax 2
1058	TCHPROBE 425: Längd över max
1059	TCHPROBE 425: Längd under min
1060	TCHPROBE 426: Längd över max
1061	TCHPROBE 426: Längd under min
1062	TCHPROBE 430: Diameter för stor
1063	TCHPROBE 430: Diameter för liten
1064	Ingen mätaxel definierad
1065	Tol. verktygsbrott överskriden
1066	Q247 får ej vara 0
1067	Q247 måste vara större än 5
1068	Nollpunktstabell?
1069	Ange ej fräsmetod Q351 = 0
1070	Minska gängans djup
1071	Utför kalibrering
1072	Tolerans överskriden
1073	Blockläsning aktiv
1074	ORIENTERING ej tillåten
1075	3DROT ej tillåten
1076	Aktivera 3DROT
1077	Ange negativt djup
1078	Q303 ej definierad i mätcykeln!
1079	Ej tillåten verktygsaxel
1080	Beräknat värde felaktigt
1081	Motsägelsefull mätpunkt
1082	Säker höjd felaktigt angiven
1083	Nedmatningstyp motsägelsefull
1084	Bearbetningscykel ej tillåten
1085	Raden är skrivskyddad
1086	Ingen spetsvinkel definierad





### D15: PRINT: Utmatning av text eller Q-parametervärde

G

Inställning av datasnitt: I menypunkt PRINT resp. PRINT-TEST anger man sökvägen till katalogen i vilken TNC:n skall spara texter eller Q-parametervärden, se "Tilldelning", sida 494.

Med funktionen D15: PRINT kan man mata ut Q-parametrars värden och felmeddelanden via datasnittet, exempelvis till en skrivare. Om man lagrar värdena internt eller skickar ut dem till en dator, kommer TNC:n att göra detta i filen %FN15RUN.A (utmatning under programkörning) eller i filen %FN15SIM.A (utmatning under programtest). Utmatning sker via en buffert och utförs senast vid PGM-slut eller när programmet stoppas. I driftart Enkelblock startar dataöverföringen vid blockets slut.

## Utmatning av dialoger och felmeddelanden med D15: PRINT "Siffervärde"

Siffervärde 0 till 99:Dialoger för maskintillverkarcyklerfrån 100:PLC-felmeddelanden

Exempel: Mata ut dialognummer 20

#### N67 D15 P01 20 \*

## Utmatning av dialoger och Q-parametrar med D15: PRINT "Q-parameter"

Användningsexempel: Mätprotokoll för ett arbetsstycke.

Upp till sex Q-parametrar och siffervärden kan matas ut samtidigt.

Exempel: Mata ut dialog 1 och siffervärde Q1

N70 D15 P01 1 P02 Q1 \*

## D19: PLC: Överför värde till PLC

Med funktionen D19: PLC kan man överföra upp till två siffervärden eller Q-parametrar till PLC.

Inkrement och enheter: 0,1 µm resp. 0,0001°

Exempel: Överför siffervärdet 10 (motsvarar 1µm alt. 0,001°) till PLC

N56 D19 P01 +10 P02 +Q3 \*

MANUELL POSITIONERING	PROGRAM ]	NMATNING		
GRÄNSSNI	ITT RS232	GRÄNSSNII	TT RS422	M P
DRIFTAR	Γ: <mark>FE1</mark>	DRIFTART	FE1	
BAUD-RA1	ΓE	BAUD-RATE		S
FE :	9600	FE :	9600	- 🔥
EXT1 :	9600	EXT1 :	9600	
EXT2 :	9600	EXT2 :	9600	T ∧**∧
LSV-2:	115200	LSV-2:	115200	<b>T</b> T
TILLDELM	NING			
PRINT	:			
PRINT-TE	EST :			
Beroende	e filer:	Autor	natisk	DIAGNOSIS
	5232 5422 DIAGNOS	ANVANDAR- HJALP	EXTERN TNCOPT	SLUT

## 10.8 Formel direkt programmerbar

### Inmatning av formel

Via softkeys kan man mata in matematiska formler, som innehåller flera räkneoperationer, direkt i bearbetningsprogrammet.

Formlerna visas då man trycker på softkey FORMEL. TNC:n visar följande softkeys i flera softkeyrader:

Matematisk funktion	Softkey
Addition t.ex. Q10 = Q1 + Q5	+
<b>Subtraktion</b> t.ex. <b>Q25 = Q7 – Q108</b>	-
Multiplikation t.ex. Q12 = 5 * Q5	*
Division t.ex. Q25 = Q1 / Q2	,
Vänster parentes t.ex. Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)	C
Höger parentes t.ex. Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)	>
Kvadrat (eng. square) t.ex. Q15 = SQ 5	SQ
Kvadratroten ur (eng. square root) t.ex. Q22 = SQRT 25	SORT
Sinus för en vinkel t.ex. Q44 = SIN 45	SIN
Cosinus för en vinkel t.ex. Q45 = COS 45	cos
Tangens för en vinkel t.ex. Q46 = TAN 45	TAN
Arcus-Sinus Omvänd funktion till sinus; Vinkeln beräknas ur förhållandet mellan motstående katet/hypotenusa t.ex. Q10 = ASIN 0,75	ASIN
Arcus-Cosinus Omvänd funktion till cosinus; Vinkeln beräknas ur förhållandet mellan närliggande katet/hypotenusa t.ex. Q11 = ACOS Q40	ACOS



Matematisk funktion	Softkey
Arcus-Tangens Omvänd funktion till tangens; Vinkeln beräknas ur förhållandet mellan motstående/närliggande katet t.ex. Q12 = ATAN Q50	ATAN
Potens för ett värde t.ex. Q15 = 3^3	•
Konstant Pl (3,14159) t.ex. Q15 = PI	PI
Naturlig logaritm (LN) för ett tal Bastal 2,7183 t.ex. Q15 = LN Q11	LN
Logaritm för ett tal, bastal 10 t.ex. Q33 = LOG Q22	LOG
Exponentialfunktion, 2,7183 upphöjt till n t.ex. Q1 = EXP Q12	EXP
Negering av ett tal (multiplikation med -1) t.ex. Q2 = NEG Q1	NEG
Ta bort decimaler Skapa integer t.ex. Q3 = INT Q42	INT
Absolutvärde för ett tal t.ex. Q4 = ABS Q22	ABS
<b>Ta bort siffror före decimalkomma</b> Fraktion t.ex. <b>Q5 = FRAC Q23</b>	FRAC
Kontrollera ett tals förtecken t.ex. Q12 = SGN Q50 Vid returvärde Q12 = 1: Q50 >= 0 Vid returvärde Q12 = 0: Q50 < 0	SGN
<b>Beräkna modulovärde (divisionsrest)</b> t.ex. <b>Q12 = 400 % 360</b> Resultat: Q12 = 40	X

## Räkneregler

För programmering av matematiska funktioner gäller följande regler:

#### Punkt- innan streckräkning

N112 Q1 = 5 \* 3 + 2 \* 10 = 35

- 1. Räknesteg 5 \* 3 = 15
- **2.** Räknesteg 2 \* 10 = 20
- **3.** Räknesteg 15 +20 = 35

#### eller

N113 Q2 = SQ 10 - 3<sup>3</sup> = 73

- **1.** Räknesteg 10 i kvadrat = 100
- **2.** Räknesteg 3 med potens 3 = 27
- **3.** Räknesteg 100 27 = 73

#### Distributionsregler

Regel vid fördelning i samband med parentesberäkningar

a \* (b + c) = a \* b + a \* c



## Inmatningsexempel

Vinkel beräknas med arctan där motstående katet är (Q12) och närliggande katet är (Q13); resultatet tilldelas Q25:

Q	Välj Q-parameterfunktioner: Tryck på knappen Q
FORMEL	Välj formelinmatning: Tryck på softkey FORMEL
PARAMETER-NR	. FÖR RESULTAT?
ENT 25	Ange parameternummer
	Växla softkeyrad åt höger och välj funktionen arcus- tangens
	Växla softkeyrad åt vänster och välj vänster parentes
Q 12	Ange Q-parameternummer 12
·	Välj division
Q 13	Ange Q-parameternummer 13
, END	Välj höger parentes och avsluta formelinmatningen

#### **Exempel NC-block**

N37 Q25 = ATAN (Q12/Q13)



## 10.9 Fasta Q-parametrar

Q-parametrarna Q100 till Q122 tilldelas automatiskt värden av TNC:n. Dessa Q-parametrar innehåller:

- Värden från PLC
- Uppgifter om verktyg och spindel
- Uppgifter om driftstatus o.s.v.

## Värden från PLC: Q100 till Q107

TNC:n använder parametrarna Q100 till Q107 för att överföra värden från PLC till ett NC-program.

### Aktiv verktygsradie: Q108

Q108 tilldelas det aktuella värdet för verktygsradien. Q108 är sammansatt av:

- Verktygsradie R (verktygstabell eller G99-block)
- Delta-värde DR från verktygstabellen
- Delta-värde DR från TOOL CALL-blocket

### Verktygsaxel: Q109

Värdet i parameter Q109 påverkas av den aktuella verktygsaxeln:

Verktygsaxel	Parametervärde
Ingen verktygsaxel definierad	Q109 = -1
X-axel	Q109 = 0
Y-axel	Q109 = 1
Z-axel	Q109 = 2
U-axel	Q109 = 6
V-axel	Q109 = 7
W-axel	Q109 = 8



## Spindelstatus: Q110

Värdet i parameter Q110 påverkas av den sist programmerade M-funktionen för spindeln:

M-funktion	Parametervärde
Ingen spindelstatus definierad	Q110 = -1
M03: Spindel TILL, medurs	Q110 = 0
M04: Spindel TILL, moturs	Q110 = 1
M05 efter M03	Q110 = 2
M05 efter M04	Q110 = 3

## Kylvätskeförsörjning: Q111

M-funktion	Parametervärde
M08: Kylvätska TILL	Q111 = 1
M09: Kylvätska AV	Q111 = 0

## Överlappningsfaktor: Q112

TNC:n tilldelar Q112 överlappningsfaktorn för fickurfräsning (MP7430).

## Måttenhet i program: Q113

Värdet i parameter Q113 påverkas, vid länkning av program med %..., av måttenheten i programmet som utför det första anropet av ett annat program.

Måttenhet i huvudprogrammet	Parametervärde
Metriskt system (mm)	Q113 = 0
Tum (inch)	Q113 = 1

## Verktygslängd: Q114

Q114 tilldelas det aktuella värdet för verktygslängden.

### Koordinater efter avkänning under programkörning

Parametrarna Q115 till Q119 innehåller spindelpositionens uppmätta koordinater efter en programmerad mätning med ett 3Davkännarsystem. Koordinaterna utgår från den utgångspunkt som är aktiv i driftart Manuell drift.

Mätstiftets längd och radie är inte inräknade i dessa koordinater.

Koordinataxel	Parametervärde
X-axel	Q115
Y-axel	Q116
Z-axel	Q117
IV. axel beroende av MP100	Q118
V. axel beroende av MP100	Q119

# Avvikelse mellan är- och börvärde vid automatisk verktygsmätning med TT 130

Avvikelse mellan är- och börvärde	Parametervärde
Verktygslängd	Q115
Verktygsradie	Q116

### 3D-vridning av bearbetningsplanet med arbetsstyckets vinkel: av TNC:n beräknade koordinater för rotationsaxlarna

Koordinater	Parametervärde
A-axel	Q120
B-axel	Q121
C-axel	Q122



## Mätresultat från avkännarcykler

(se även bruksanvisning Avkännarcykler)

Uppmätt ärvärde	Parametervärde
Vinkel för en rätlinje	Q150
Centrum i huvudaxel	Q151
Centrum i komplementaxel	Q152
Diameter	Q153
Fickans längd	Q154
Fickans bredd	Q155
Längd i den i cykeln valda axeln	Q156
Centrumaxelns läge	Q157
Vinkel i A-axeln	Q158
Vinkel i B-axeln	Q159
Koordinat i den i cykeln valda axeln	Q160

Beräknad avvikelse	Parametervärde
Centrum i huvudaxel	Q161
Centrum i komplementaxel	Q162
Diameter	Q163
Fickans längd	Q164
Fickans bredd	Q165
Uppmätt längd	Q166
Centrumaxelns läge	Q167

Beräknad rymdvinkel	Parametervärde
Vridning runt A-axeln	Q170
Vridning runt B-axeln	Q171
Vridning runt C-axeln	Q172

Arbetstyckets status	Parametervärde
Bra	Q180
Efterbearbetning	Q181
Skrot	Q182

Uppmätt avvikelse med 440	Parametervärde
X-axel	Q185
Y-axel	Q186
Z-axel	Q187

Reserverad för intern användning	Parametervärde
Merker för cykler (bearbetningsbilder)	Q197
Den aktiva avkännarcykelns nummer	Q198

Status verktygsmätning med TT	Parametervärde
Verktyg inom tolerans	Q199 = 0,0
Verktyget är förslitet (LTOL/RTOL överskriden)	Q199 = 1,0
Verktyget är avbrutet (LBREAK/RBREAK överskriden)	Q199 = 2,0





## **Exempel: Ellips**

#### Programförlopp

- Ellipskonturen approximeras med många korta räta linjer (definierbart via Q7). Ju fler beräkningssteg som väljs desto jämnare blir konturen
- Fräsriktningen bestämmer man med start- och slutvinkeln i planet: Medurs bearbetningsriktning: Startvinkel > Slutvinkel
  Bearbetningsriktning moturs: Startvinkel < Slutvinkel
- Ingen kompensering sker för verktygsradien



%ELLIPSE G71 *	
N10 D00 Q1 P01 +50 *	Centrum X-axel
N20 D00 Q2 P01 +50 *	Centrum Y-axel
N30 D00 Q3 P01 +50 *	Halvaxel X
N40 D00 Q4 P01 +30 *	Halvaxel Y
N50 D00 Q5 P01 +0 *	Startvinkel i planet
N60 D00 Q6 P01 +360 *	Slutvinkel i planet
N70 D00 Q7 P01 +40 *	Antal beräkningssteg
N80 D00 Q8 P01 +30 *	Vridningsposition för ellipsen
N90 D00 Q9 P01 +5 *	Fräsdjup
N100 D00 Q10 P01 +100 *	Nedmatningshastighet
N110 D00 Q11 P01 +350 *	Fräsmatning
N120 D00 Q12 P01 +2 *	Säkerhetsavstånd för förpositionering
N130 G30 G17 X+0 Y+0 Z-20 *	Råämnesdefinition
N140 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N150 G99 T1 L+0 R+2,5 *	Verktygsdefinition
N160 T1 G17 S4000 *	Verktygsanrop
N170 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N180 L10,0 *	Anropa bearbetningen
N190 G00 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut
N200 G98 L10 *	Underprogram 10: Bearbetning

N210 G54 X+Q1 Y+Q2 *	Förskjut nollpunkten till ellipsens centrum
N220 G73 G90 H+Q8 *	Vridning till vridningsposition i planet
N230 Q35 = (Q6 - Q5) / Q7	Beräkna vinkelsteg
N240 D00 Q36 P01 +Q5 *	Kopiera startvinkel
N250 D00 Q37 P01 +0 *	Ställ in stegräknare
N260 Q21 = Q3 * COS Q36	Beräkna X-koordinat för startpunkt
N270 Q22 = Q4 * SIN Q36	Beräkna Y-koordinat för startpunkt
N280 G00 G40 X+Q21 Y+Q22 M3 *	Förflyttning till startpunkt i planet
N290 Z+Q12 *	Förpositionering till säkerhetsavstånd i spindelaxeln
N300 G01 Z-Q9 FQ10 *	Förflyttning till bearbetningsdjupet
N310 G98 L1 *	
N320 Q36 = Q36 + Q35	Uppdatera vinkel
N330 Q37 = Q37 + 1	Uppdatera stegräknare
N340 Q21 = Q3 * COS Q36	Beräkna aktuell X-koordinat
N350 Q22 = Q4 * SIN Q36	Beräkna aktuell Y-koordinat
N360 G01 X+Q21 Y+Q22 FQ11 *	Förflyttning till nästa punkt
N370 D12 P01 +Q37 P02 +Q7 P03 1 *	Kontroll om ej färdig, om ej färdig återhopp till Label 1
N380 G73 G90 H+0 *	Återställ vridning
N390 G54 X+0 Y+0 *	återställ nollpunktsförskjutning.
N400 G00 G40 Z+Q12 *	Förflyttning till säkerhetshöjd
N410 G98 L0 *	Slut på underprogram
N999999 %ELLIPSE G71 *	

1

### Exempel: Konkav cylinder med radiefräs

Programförlopp

- Programmet fungerar endast med radiefräs, verktygslängden avser kulans centrum
- Cylinderkonturen approximeras med många korta räta linjer (definierbart via Q13). Ju fler beräkningssteg som väljs desto jämnare blir konturen
- Cylindern fräses med längsgående fräsbanor (här: parallellt med Y-axeln)
- Fräsriktningen bestämmer man med start- och slutvinkeln i rymden: Medurs bearbetningsriktning: Startvinkel > Slutvinkel Bearbetningsriktning moturs: Startvinkel < Slutvinkel
- Kompensering för verktygsradien sker automatiskt



%ZYLIN G71 *	
N10 D00 Q1 P01 +50 *	Centrum X-axel
N20 D00 Q2 P01 +0 *	Centrum Y-axel
N30 D00 Q3 P01 +0 *	Centrum Z-axel
N40 D00 Q4 P01 +90 *	Startvinkel i rymden (plan Z/X)
N50 D00 Q5 P01 +270 *	Slutvinkel i rymden (plan Z/X)
N60 D00 Q6 P01 +40 *	Cylinderradie
N70 D00 Q7 P01 +100 *	Cylinderns längd
N80 D00 Q8 P01 +0 *	Vridningsposition i planet X/Y
N90 D00 Q10 P01 +5 *	Arbetsmån cylinderradie
N100 D00 Q11 P01 +250 *	Nedmatningshastighet
N110 D00 Q12 P01 +400 *	Matning fräsning
N120 D00 Q13 P01 +90 *	Antal beräkningssteg
N130 G30 G17 X+0 Y+0 Z-50 *	Råämnesdefinition
N140 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *	
N150 G99 T1 L+0 R+3 *	Verktygsdefinition
N160 T1 G17 S4000 *	Verktygsanrop
N170 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget
N180 L10,0 *	Anropa bearbetningen
N190 D00 Q10 P01 +0 *	Återställ tilläggsmåttet
N200 L10,0 *	Anropa bearbetningen

N210 G00 G40 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut
N220 G98 L10 *	Underprogram 10: Bearbetning
N230 Q16 = Q6 - Q10 - Q108	Beräkna tilläggsmått och verktyg i förhållande till cylinderradie
N240 D00 Q20 P01 +1 *	Ställ in stegräknare
N250 D00 Q24 P01 +Q4 *	Kopiera startvinkel i rymden (plan Z/X)
N260 Q25 = (Q5 - Q4) / Q13	Beräkna vinkelsteg
N270 G54 X+Q1 Y+Q2 Z+Q3 *	Förskjut nollpunkten till cylinderns centrum (X-axel)
N280 G73 G90 H+Q8 *	Vridning till vridningsposition i planet
N290 G00 G40 X+0 Y+0 *	Förpositionering i planet till cylinderns centrum
N300 G01 Z+5 F1000 M3 *	Förpositionering i spindelaxeln
N310 G98 L1 *	
N320 I+0 K+0 *	Sätt Pol i Z/X-planet
N330 G11 R+Q16 H+Q24 FQ11 *	Förflyttning till cylinderns startposition, sned nedmatning i material
N340 G01 G40 Y+Q7 FQ12 *	Längsgående fräsning i riktning Y+
N350 D01 Q20 P01 +Q20 P02 +1 *	Uppdatera stegräknare
N360 D01 Q24 P01 +Q24 P02 +Q25 *	Uppdatera rymdvinkel
N370 D11 P01 +Q20 P02 +Q13 P03 99 *	Kontrollera om redan färdigt, om ja hoppa till slutet
N380 G11 R+Q16 H+Q24 FQ11 *	Förflyttning till approximerad "Båge" för nästa längsgående bana
N390 G01 G40 Y+0 FQ12 *	Längsgående fräsning i riktning Y–
N400 D01 Q20 P01 +Q20 P02 +1 *	Uppdatera stegräknare
N410 D01 Q24 P01 +Q24 P02 +Q25 *	Uppdatera rymdvinkel
N420 D12 P01 +Q20 P02 +Q13 P03 1 *	Kontroll om ej färdig, om ej färdig återhopp till LBL 1
N430 G98 L99 *	
N440 G73 G90 H+0 *	Återställ vridning
N450 G54 X+0 Y+0 Z+0 *	återställ nollpunktsförskjutning.
N460 G98 L0 *	Slut på underprogram
N999999 %ZYLIN G71 *	

1

### Exempel: Konvex kula med cylindrisk fräs

Programförlopp

- Programmet fungerar endast med en cylindrisk fräs
- Kulans kontur approximeras med många korta räta linjer (Z/X-planet, definierbart via Q14). Ju mindre vinkelsteg som väljs desto jämnare blir konturen
- Antalet kontursteg bestämmer man via vinkelsteget i planet (via Q18)
- Kulan fräses nedifrån och upp med 3D-rörelser
- Kompensering för verktygsradien sker automatiskt



%KUGEL G71 *		
N10 D00 Q1 P01 +50 *	Centrum X-axel	
N20 D00 Q2 P01 +50 *	Centrum Y-axel	
N30 D00 Q4 P01 +90 *	Startvinkel i rymden (plan Z/X)	
N40 D00 Q5 P01 +0 *	Slutvinkel i rymden (plan Z/X)	
N50 D00 Q14 P01 +5 *	Vinkelsteg i rymden	
N60 D00 Q6 P01 +45 *	Kulradie	
N70 D00 Q8 P01 +0 *	Startvinkel för vridningsläge i planet X/Y	
N80 D00 Q9 P01 +360 *	Slutvinkel för vridningsläge i planet X/Y	
N90 D00 Q18 P01 +10 *	Vinkelsteg i planet X/Y för grovbearbetning	
N100 D00 Q10 P01 +5 *	Tilläggsmått för kulradien för grovbearbetning	
N110 D00 Q11 P01 +2 *	Säkerhetsavstånd för förpositionering i spindelaxeln	
N120 D00 Q12 P01 +350 *	Matning fräsning	
N130 G30 G17 X+0 Y+0 Z-50 *	Råämnesdefinition	
N140 G31 G90 X+100 Y+100 Z+0 *		
N150 G99 T1 L+0 R+7,5 *	Verktygsdefinition	
N160 T1 G17 S4000 *	Verktygsanrop	
N170 G00 G40 G90 Z+250 *	Frikörning av verktyget	
N180 L10,0 *	Anropa bearbetningen	
N190 D00 Q10 P01 +0 *	Återställ tilläggsmåttet	
N200 D00 Q18 P01 +5 *	Vinkelsteg i planet X/Y för finbearbetning	



Ð
õ
<u> </u>
<u> </u>
Ð
×
(D)
X
<u>v</u>
σ
• <b>E</b>
<u> </u>
Ð
Ā
2
5
<u> </u>
0
<u> </u>
Δ
0
<b>—</b>
_
0

N210 L10,0 *	Anropa bearbetningen	
N220 G00 G40 Z+250 M2 *	Frikörning av verktyget, programslut	
N230 G98 L10 *	Underprogram 10: Bearbetning	
N240 D01 Q23 P01 +Q11 P02 +Q6 *	Beräkna Z-koordinat för förpositionering	
N250 D00 Q24 P01 +Q4 *	Kopiera startvinkel i rymden (plan Z/X)	
N260 D01 Q26 P01 +Q6 P02 +Q108 *	Korrigera kulradie för förpositionering	
N270 D00 Q28 P01 +Q8 *	Kopiera vridningsläge i planet	
N280 D01 Q16 P01 +Q6 P02 -Q10 *	Ta hänsyn till tilläggsmåttet vid kulradie	
N290 G54 X+Q1 Y+Q2 Z-Q16 *	Förskjut nollpunkten till kulans centrum	
N300 G73 G90 H+Q8 *	Beräkna startvinkel för vridningsläge i planet	
N310 G98 L1 *	Förpositionering i spindelaxeln	
N320 I+0 J+0 *	Sätt Pol i X/Y-planet för förpositionering	
N330 G11 G40 R+Q26 H+Q8 FQ12 *	Förpositionering i planet	
N340 I+Q108 K+0 *	Sätt Pol i Z/X-planet, förskjuten med verktygsradien	
N350 G01 Y+0 Z+0 FQ12 *	Förflyttning till djupet	
N360 G98 L2 *		
N370 G11 G40 R+Q6 H+Q24 FQ12 *	Förflyttning uppåt på approximerad "Båge"	
N380 D02 Q24 P01 +Q24 P02 +Q14 *	Uppdatera rymdvinkel	
N390 D11 P01 +Q24 P02 +Q5 P03 2 *	Kontrollera om en båge är färdig, om inte hoppa tillbaka till LBL 2	
N400 G11 R+Q6 H+Q5 FQ12 *	Förflyttning till slutvinkel i rymden	
N410 G01 G40 Z+Q23 F1000 *	Frikörning i spindelaxeln	
N420 G00 G40 X+Q26 *	Förpositionering för nästa båge	
N430 D01 Q28 P01 +Q28 P02 +Q18 *	Uppdatera vridningsläge i planet	
N440 D00 Q24 P01 +Q4 *	Återställ rymdvinkel	
N450 G73 G90 H+Q28 *	Aktivera nytt vridningsläge	
N460 D12 P01 +Q28 P02 +Q9 P03 1 *	Kontrollera om ej färdig, om ej färdig hoppa tillbaka till LBL 1	
N470 D09 P01 +Q28 P02 +Q9 P03 1 *		
N480 G73 G90 H+0 *	Återställ vridning	
N490 G54 X+0 Y+0 Z+0 *	återställ nollpunktsförskjutning.	
N500 G98 L0 *	Slut på underprogram	
N999999 %KUGEL G71 *		



Programtest och programkörning

## 11.1 Grafik

### Användningsområde

l driftarterna för programkörning och i driftarten programtest kan TNC:n simulera en bearbetning grafiskt. Via softkeys väljer man:

- Vy ovanifrån
- Presentation i 3 plan
- 3D-framställning

TNC-grafiken motsvarar ett arbetsstycke som bearbetats med ett cylinderformigt verktyg. Vid aktiv verktygstabell kan man även simulera bearbetning med en radiefräs. För att göra detta anger man R2 = R i verktygstabellen.

TNC:n presenterar inte någon grafik:

om det aktuella programmet inte har någon giltig råämnesdefinition

om inte något program har valts

Via maskinparameter 7315 till 7317 kan man välja att TNC:n skall skapa grafik även då man inte har definierat spindelaxeln eller förflyttar spindelaxeln.

Med den nya 3D-grafiken kan du även presentera bearbetningar i tiltat bearbetningsplan och bearbetning på flera sidor grafiskt, efter att du har simulerat programmet i ett annat presentationssätt. För att kunna använda denna funktion behövs hårdvara MC 422 B. För att öka testgrafikens hastighet i äldre hårdvaruversioner testgrafiken i, bör Bit 5 sättas i maskinparameter 7310 = 1. Därigenom deaktiveras funktionerna som har implementerats speciellt för den nya 3D-grafiken.

TNC:n presenterar inte ett radie-tilläggsmått DR som har programmerats i TOOL CALL-blocket i grafiken.

#### Inställning av programtestets hastighet



Man kan bara ställa in hastigheten vid programtest när man har funktionen "Visa bearbetningstid" aktiv (se "Kalla upp stoppur-funktion" på sidan 472). Annars utför TNC:n alltid programtestet med högsta möjliga hastighet.

Den senast inställda hastigheten förblir aktiv (även efter ett strömavbrott) ända tills denna ställs in på nytt

Efter att du har startat ett program, visar TNC:n följande softkeys, med vilka du kan ställa in simuleringshastigheten:

Funktion	Softkey
Testa programmet med den hastighet som det också skall bearbeta med (hänsyn tas till programmerade matningar)	1:1
Öka testhastigheten stegvis	
Minska testhastigheten stegvis	
Testa programmet med högsta möjliga hastighet (grundinställning)	MAX



## Översikt: Presentationssätt

l driftarterna för programkörning och i driftarten programtest visar TNC:n följande softkeys:

Presentationssätt	Softkey
Vy ovanifrån	
Presentation i 3 plan	
3D-framställning	

#### Begränsningar under programkörning

Bearbetningen kan inte presenteras grafiskt samtidigt som TNC:ns processor redan är belastad med komplicerade bearbetningsuppgifter eller bearbetning av stora ytor. Exempel: Planing över hela råämnet med ett stort verktyg. TNC:n fortsätter inte grafikpresentationen och presenterar istället texten **ERROR** i grafikfönstret. Däremot fortlöper bearbetningen.

## Vy ovanifrån

Denna grafiska simulering är den som utförs snabbast



- Välj vy ovanifrån med softkey
- ▶ För presentationen av djupet i denna grafik gäller:
  - "Ju djupare desto mörkare"



## Presentation i 3 plan

Presentationen visas i vv ovanifrån med två snitt, motsvarande en teknisk ritning. En symbol till vänster under grafiken indikerar om presentationen motsvarar projektionsmetod 1 eller projektionsmetod 2 enligt DIN 6, del 1 (valbart via MP7310).

Vid presentation i tre plan finns funktioner för delförstoring tillgängliga, se "Delförstoring", sida 470.

Dessutom kan man förskjuta snittytorna med hjälp av softkeys:



Välj softkeyn för presentation av arbetsstycket i tre plan

- Växla softkeyraden och välj softkey för snittytorna
- TNC:n visar följande softkeys:

Funktion	Softkeys	
Förskjut den vertikala snittytan åt höger eller vänster	*	
Förskjut den vertikala snittytan framåt eller bakåt	+	±
Förskjut den horisontala snittytan uppåt eller nedåt	*	*

MANUELL DRIFT PROGRAMTEST м P ļ DIAGNOSIS 0:00:39 START RESET START

1

+ START

Snittytans position visas i bildskärmen i samband med förskjutningen.

Snittytornas grundinställning är vald på ett sådant sätt att de ligger i arbetsstyckets centrum sett i bearbetningsplanet och på arbetsstyckets yta sett i verktygsaxeln.

#### **Snittytans koordinater**

TNC:n presenterar snittytans koordinater, i förhållande till arbetsstyckets utgångspunkt, i grafikfönstrets underkant. Endast koordinaterna i bearbetningsplanet visas. Denna funktion aktiveras med maskinparameter 7310.



## 3D-framställning

TNC:n avbildar arbetsstycket tredimensionellt. Om du har en därför avsedd hårdvara så visar TNC:n den högupplösande 3D-grafiken samt även bearbetningar i tiltade bearbetningsplan och bearbetningar på fleras sidor.

3D-framställningen kan vridas runt den vertikala axeln och tippas runt den horisontala axeln. Råämnets ytterkanter, som de såg ut innan den grafiska simuleringen, kan presenteras i form av en ram.

I driftart Programtest finns funktioner för delförstoring tillgängliga, se "Delförstoring", sida 470.



Välj 3D-framställning med softkey. Genom att trycka två gånger på softkeyn växlar du till den högupplösande 3D-grafiken. Växlingen kan endast ske när simuleringen redan är klar. Den högupplösande grafiken visar även bearbetningar i tiltade bearbetningsplan





Den högupplösande 3D-grafikens hastighet beror på skärlängden (kolumnen LCUTS i verktygstabellen). Om LCUTS är definierad till 0 (grundinställning), så räknar simuleringen med en oändligt lång skärlängd, vilket leder till lång beräkningstid. Om du inte vill definiera LCUTS, kan du ställa in ett värde mellan 5 och 10 i maskinparameter 7312. Därigenom begränsar TNC:n internt skärlängden till ett värde som är MP7312 gånger verktygets diameter.


#### Vridning och förstoring/förminskning av 3D-framställning

Växla softkeyrad, tills softkeyn för val av funktionerna vridning och förstora/förminska visas



▶ Välj funktionerna för vridning och förstora/förminska:

Funktion	Softkeys
Vertikal vridning av grafiken i 5°-steg	
Horisontell tippning av grafiken i 5°-steg	( <b></b>
Förstora presentationen stegvis. Om grafiken är förstorad visar TNC:n bokstaven Z i grafikfönstrets underkant.	*
Förminska presentationen stegvis Om grafiken är förminskad visar TNC:n bokstaven <b>Z</b> i grafikfönstrets underkant.	
Återställ presentationen till den programmerade storleken	1:1

#### Visa och ta bort ram för råämnets ytterkanter

Växla softkeyrad, tills softkeyn för val av funktionerna vridning och förstora/förminska visas

BLK FORM
VISA
DÖLJ

- ▶ Välj funktionerna för vridning och förstora/förminska:
- Visa ram för BLK-FORM: Placera markeringsfältet i softkeyn på VISA
- BLK FORM VISA DÖLJ
- Ta bort ram för BLK-FORM: Placera markeringsfältet i softkeyn på VISA INTE

#### Delförstoring

Man kan ändra delförstoringen i driftart Programtest och i någon av programkörningsdriftarterna för alla presentationssätt.

För att kunna göra detta måste den grafiska simuleringen alt. programexekveringen vara stoppad. En delförstoring är alltid aktiv i alla presentationssätten.

#### Ändra delförstoring

#### Softkeys se tabell

- Om det behövs, stoppa den grafiska simuleringen
- Växla softkeyrad i driftart Programtest alt. någon av programkörningsdriftarterna, tills softkey för delförstoring visas.



- Välj funktioner för delförstoring
- ▶ Välj sida på arbetsstycket med softkey (se tabellen nedan)
- ▶ Förminska eller förstora råämne: Håll softkey "-" alt. "+" intryckt
- Starta programtest eller programkörning på nytt med softkey START (RESET + START återställer det ursprungliga råämnet)

x2815 671 • N18 De6 01 P61 +8* N28 De6 02 P61 +8* N28 De6 03 P61 +4* N35 De6 05 P61 +4* N35 De6 07 P61 -8* N55 De6 07 P61 -8* N78 De6 07 P6	MANUELL DRIFT	PROGRAMTEST		
	X3015 G71 * Nia Dee 01 Pel Nia Dee 02 Pel Nia Dee 03 Pel Nia Dee 03 Pel Nia Dee 03 Pel Nia Dee 01 Pel Nia Dee 02 Pel Nia Dee 02 Pel Nia Dee 02 Pel	+0* +0* +40* +10* -50* +50* +50* +50* +50* 1 +5*		H S J DIAGNOSIS

ÖVERFÖR DETALJ

MAN

**-**

,

+

Funktion	Softkeys	
Välj vänster/höger sida på arbetsstycket	-	<b>-</b>
Välj främre/bakre sida på arbetsstycket	,	
Välj övre/undre sida på arbetsstycket	t S	
Snittytan för förminskning eller förstoring av råämnet förskjuts	-	+
Godkänn delförstoring/förminskning	ÖVERFÖR DETALJ	

#### Markörposition vid delförstoring

Vid en delförstoring visar TNC:n koordinaterna för axeln som för tillfället beskärs. Koordinaterna motsvarar området som valts för delförstoringen. Till vänster om snedstrecket visar TNC:n områdets minsta koordinat (MIN-punkt), till höger den största (MAX-punkt).

Vid en förstorad avbildning visar TNC:n MAGN nere till höger i bildskärmen.

Om TNC:n inte kan förminska alternativt förstora råämnet mer, kommer styrsystemet att visa ett felmeddelande i grafikfönstret. För att bli av med felmeddelandet måste råämnet förstoras eller förminskas tillbaka lite.

#### Upprepa grafisk simulering

En grafisk simulering av ett bearbetningsprogram kan upprepas ett godtyckligt antal gånger. Därför kan grafiken eller en förstorad del återställas till råämnet.

Funktion	Softkey
Återskapa det obearbetade råämnet som det presenterades i den sista delförstoringen	RÄÄMNE SOM BLK FORM
Återställ delförstoring så att TNC:n visar det bearbetade eller obearbetade arbetsstycket enligt programmerade BLK-form	RÄÄMNE Som Blk form



Med softkey RÅÄMNE SOM BLK FORM visar TNC:n – även efter en avgränsning utan ÖVERFÖR DETALJ. – åter råämnet med den programmerade storleken.

#### Beräkning av bearbetningstid

#### Driftarter för programkörning

Tiden från programstart till programslut visas. Vid avbrott i programexekveringen stoppas tidräkningen.

#### Programtest

11.1 Grafik

Tiden som visas beräknas från tidsåtgången som TNC:n behöver för att utföra verktygsrörelserna med den programmerade matningen. Den av TNC:n beräknade tiden är endast under vissa villkor avsedd för kalkylering av bearbetningstiden eftersom TNC:n inte tar hänsyn till maskinberoende tider (såsom exempelvis för verktygsväxling). Om du har slagit på beräkning av bearbetningstid, kan du generera en fil i vilken ingreppstiden för alla verktyg som används i programmet listas (se "Beroende filer" på sidan 505).

#### Kalla upp stoppur-funktion

Växla softkeyrad, tills TNC:n visar följande softkeys med stoppurfunktioner:

Aktivera (PÅ)/deaktivera (AV) funktionen för beräkning av bearbetningstid	
Lagring av visad tid	
Summan av lagrad och visad tid presenteras	
Återställning av visad tid	ERSTÄLL 0:00:00

<u>~</u>
50

Vilka softkeys som visas till vänster om stoppurfunktionerna är beroende av vald bildskärmsuppdelning.

TNC:n återställer bearbetningstiden under programtestet så snart en ny **BLK-FORM** exekveras.



# 11.2 Funktioner för presentation av program

#### Översikt

I driftarterna för programkörning och i driftarten

programtest visar TNC:n softkeys, med vilka man kan bläddra sida för sida i bearbetningsprogrammet:

Funktion	Softkey
Bläddra en bildskärmssida tillbaka i programmet	SIDA
Bläddra en bildskärmssida framåt i programmet	SIDA V
Gå till programbörjan	
Gå till programslutet	





# 11.3 Programtest

#### Användningsområde

I driftart Programtest simulerar man programs och programdelars förlopp, för att undvika fel vid programkörningen. TNC:n hjälper dig att finna följande feltyper:

- geometriska motsägelser
- saknade uppgifter
- ej utförbara hopp
- förflyttning utanför bearbetningsområdet

Dessutom kan man använda följande funktioner:

- Programtest blockvis
- Testavbrott vid ett godtyckligt block
- Hoppa över block
- Funktioner för grafisk simulering
- Beräkning av bearbetningstid
- Utökad statuspresentation

i

#### Utföra programtest

Vid aktivt centralt verktygsregister måste man välja en verktygstabell som skall användas för programtestet (status S). För att göra detta väljer man en verktygstabell i driftart Programtest med filhanteringen (PGM MGT).

Med MOD-funktionen RÅÄMNE I ARB.-RUM kan man aktivera en övervakning av bearbetningsområdet för programtestet, se "Presentation av råämnet i bearbetningsrummet", sida 508.



Välj driftart Programtest

- Välj filhantering med knappen PGM MGT och välj sedan filen som skall testas eller
- Gå till programbörjan: Välj med knappen GOTO rad "0" och bekräfta med knappen ENT

TNC:n visar följande softkeys:

Funktion	Softkey
Testa hela programmet	START
Testa varje block individuellt	START ENKELBL.
Visa råämnet och testa hela programmet	RESET + START
Stoppa programtestet	STOP

Du kan när som helst stoppa och sedan återuppta programtestet – även inne i bearbetningscykler. För att kunna återuppta programtestet får du inte utföra följande saker:

Välja ett annat block med knappen GOTO

Göra ändringar i programmet

Växla driftart

Välja ett nytt program

# **11.3 Programtest**

STOPP VID N

#### Utföra programtest fram till ett bestämt block

Med STOPP VID N utför TNC:n programtestet fram till ett valbart block med blocknummer N.

- Välj programbörjan i driftart Programtest
- Välj programtest fram till ett bestämt block: Tryck på Softkey STOPP VID N



- Program: Ange namnet på programmet som innehåller blocket med det valda blocknumret; TNC:n visar automatiskt det valda programmets namn; om programstoppet skall ske i ett med PGM CALL anropat program så anger man detta programs namn
- Upprepning: Ange antal upprepningar som skall utföras, om N befinner sig inom en programdelsupprepning
- Testa programsekvens: Tryck på softkey START; TNC:n testar programmet fram till det angivna blocket





# 11.4 Programkörning

#### Användningsområde

I driftarten Program blockföljd utför TNC:n ett bearbetningsprogram kontinuerligt fram till programslutet eller tills bearbetningen avbryts.

I driftarten Program enkelblock utför TNC:n ett block i taget då man trycker på den externa START-knappen.

Följande TNC-funktioner kan användas i driftarterna för programkörning:

- Avbrott i programkörningen
- Programkörning från ett bestämt block
- Hoppa över block
- Editera verktygstabell TOOL.T
- Kontrollera och ändra Q-parametrar
- Överlagra handrattsrörelser
- Funktioner f
  ör grafisk simulering
- Utökad statuspresentation

#### Körning av bearbetningsprogram

#### Förberedelse

- 1 Spänn fast arbetsstycket på maskinbordet
- 2 Inställning av utgångspunkt
- 3 Välj nödvändiga tabell- och palettfiler (status M)
- 4 Välj bearbetningsprogram (status M)

Matning och spindelvarvtal kan ändras med overridepotentiometrarna.

Via softkey FMAX kan man reducera hastigheten vid snabbtransport när NC-programmet skall köras in. Det angivna värdet är även aktivt efter en avstängning/påslag av maskinen. För att återställa den ursprungliga snabbtransporthastigheten måste man knappa in detta siffervärde igen.

#### Program blockföljd

Starta bearbetningsprogrammet med den externa START-knappen.

#### **Program enkelblock**

Starta varje enskilt block i bearbetningsprogrammet individuellt med den externa START-knappen.





#### Stoppa bearbetningen

Det finns olika möjligheter att stoppa en programkörning:

- Programmerat stopp
- Extern STOPP-knapp
- Växla till Program enkelblock

Om TNC:n registrerar ett fel under programkörningen så stoppas bearbetningen automatiskt.

#### Programmerat stopp

Stopp kan programmeras direkt i bearbetningsprogrammet. TNC:n avbryter programexekveringen när bearbetningsprogrammet har utförts fram till ett block som innehåller någon av följande uppgifter:

- STOP (med eller utan tilläggsfunktion)
- Tilläggsfunktioner M0, M2 eller M30
- Tilläggsfunktion M6 (bestäms av maskintillverkaren)

#### Stoppa med extern STOPP-knapp

- Tryck på den externa STOPP-knappen: Blocket som TNC:n utför vid tidpunkten då knappen trycks in, kommer inte att slutföras; i statuspresentationen blinkar "\*"-symbolen
- Om man inte vill återuppta bearbetningenen, återställer man TNC:n med softkey INTERNT STOPP: "\*"-symbolen släcks i statuspresentationen. I detta läge kan programmet startas om från början.

# Stoppa bearbetningen genom att växla till driftart Program enkelblock

När ett bearbetningsprogram exekveras i driftart Program blockföljd väljs driftart Program enkelblock. TNC:n stoppar bearbetningen efter att det aktuella bearbetningssteget har slutförts.

478



#### Förflyttning av maskinaxlarna under ett avbrott

Vid ett avbrott i bearbetningen kan maskinaxlarna förflyttas på samma sätt som i driftart Manuell drift.



#### Kollisionsrisk!

Om en programkörning stoppas i samband med 3D-vridet bearbetningsplan, kan man med softkey 3D PÅ/AV växla mellan vridet och icke vridet koordinatsystem.

Axelriktningsknapparnas, handrattens och återkörningslogikens funktion utvärderas av TNC:n med hänsyn tagen till softkey-inställningen. Kontrollera, innan frikörning, att rätt koordinatsystem är aktiverat och att rotationsaxlarnas vinkelvärden har förts in i 3D-ROTmenyn.

#### Användningsexempel: Frikörning av spindeln efter verktygsbrott

- Stoppa bearbetningen
- Frige externa riktningsknappar: Tryck på softkey MANUELL FÖRFLYTTNING.
- Förflytta maskinaxlarna med de externa riktningsknapparna

l vissa maskiner måste man även trycka på den externa START-knappen, efter softkey MANUELL EÖRELYTTNING, för att friga de avtorna
riktningsknapparna. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.



#### Fortsätt programkörning efter ett avbrott

(je

Om man stoppar programkörningen under en bearbetningscykel måste återstarten ske i cykelns början. TNC:n måste då upprepa redan utförda bearbetningssteg.

Om programkörningen stoppas inom en programdelsupprepning eller inom ett underprogram, måste återstarten till avbrottsstället utföras med funktionen FRAMKÖRNING TILL BLOCK N.

Om bearbetningen avbryts lagrar TNC:n:

- information om det sist anropade verktyget
- aktiva koordinatomräkningar (t.ex. nollpunktsförskjutning, vridning, spegling)

det sist definierade cirkelcentrumets koordinater



Beakta att lagrade data förblir aktiva ända tills man återställer dem (t.ex. genom att välja ett nytt program).

Den lagrade informationen används för återkörning till konturen efter manuell förflyttning av maskinaxlarna i samband med ett avbrott (softkey ÅTERSKAPA POSITION).

#### Fortsätt programkörning med START-knappen

Genom att trycka på den externa START-knappen kan programkörningen återupptas, om den stoppades på något av följande sätt:

- Tryckning på den externaSTOPP-knappen
- Programmerat stopp

#### Fortsätt programkörning efter ett fel

Vid icke blinkande felmeddelanden:

- Åtgärda felorsaken
- Radera felmeddelandet i bildskärmen: Tryck på knappen CE
- Starta om programmet eller fortsätt bearbetningen från stället där avbrottet inträffade

Vid blinkande felmeddelanden:

- Håll knappen END intryckt i två sekunder, TNC:n utför en varmstart
- Åtgärda felorsaken
- Starta igen

Vid återkommande fel, notera felmeddelandet och kontakta er service-representant.

#### Godtyckligt startblock i program (block scan)



Funktionen FRAMKÖRNING TILL BLOCK N måste anpassas och friges av maskintillverkaren. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.

Med funktionen FRAMKÖRNING TILL BLOCK N (block scan) kan man starta ett bearbetningsprogram från ett fritt valbart block N. TNC:n läser internt igenom programmets bearbetningssekvenser fram till det valda blocket. TNC:n kan simulera bearbetningen av arbetsstycket grafiskt.

När ett program har avbrutits med ett INTERNT STOPP, föreslår TNC:n automatiskt det avbrutna blocket N som återstartsblock.

Om inte programmet avbröts på grund av en av de nedan listade händelserna, lagrar TNC:n denna avbrottspunkt:

- Genom ett NÖDSTOPP
- Genom ett strömavbrott
- Genom en styrsystemskrasch

Efter att du har kallat upp funktionen blockframläsning, kan du via softkey VÄLJ SISTA N åter aktivera avbrottspunkten och köra fram till den med NC-Start. TNC:n visar då efter uppstarten meddelandet **NC-programmet har avbrutits**.

Blockläsningen får inte påbörjas i ett underprogram.

Alla nödvändiga program, tabeller och palettfiler måste väljas i någon av driftarterna för programkörning (status M).

Om programmet innehåller ett programmerat stopp innan återstartsblocket kommer blockläsningen att stoppas där. Tryck på den externa START-knappen för att fortsätta blockläsningen.

Efter en blockläsning förflyttas verktyget till den beräknade positionen med funktionen ÅTERSKAPA POSITION.

Verktygets längdkompensering blir verksam först efter verktygsanropet och ett efterföljande positioneringsblock. Detta gäller även när du bara har ändrat verktygslängden.



Via maskinparameter 7680 bestämmer man om blockläsningen, vid länkade program, skall påbörjas i huvudprogrammets block 0 eller i block 0 på programmet som programkörningen sist avbröts i.

Med softkey 3D PÅ/AV bestämmer man om TNC:n, vid 3D-vridet bearbetningsplan, skall köra fram i vridet eller i icke vridet system.

Om man vill använda blockläsningen inom en palett-tabell så väljer man till att börja med programmet i palett-tabellen som man vill starta i med pilknapparna och sedan direkt FRAMKÖRNING TILL BLOCK N.

TNC:n hoppar över alla avkännarcykler vid en blockframläsning. Resultatparametrar som dessa cykler skriver till får i förekommande fall inte några värden.

Om du utför en blockframläsning i ett program som innehåller M128, kommer TNC:n i förekommande fall att genomföra kompenseringsrörelser. Kompenseringsrörelserna överlagras framkörningsrörelsen. Välj det aktuella programmets första block som början för blockläsning: Ange GOTO "0".



- Välj blockläsning: Tryck på softkey FRAMKÖRNING TILL BLOCK N
- Framkörning till N: Ange numret på blocket N som blockläsningen skall utföras till
- Program: Ange namnet på programmet som innehåller blocket N
- Upprepning: Ange antal upprepningar som skall utföras i blockläsningen om N befinner sig inom en programdelsupprepning
- Starta blockläsningen: Tryck på extern START-knapp
- Framkörning till konturen (se föregående avsnitt)

#### Återkörning till konturen

Med funktionen ÅTERSKAPA POSITION återför TNC:n verktyget till arbetsstyckets kontur i följande situationer:

- Återkörning till konturen efter att maskinaxlarna har förflyttats under ett avbrott, som har utförts utan ett INTERNT STOPP
- Återkörning till konturen efter en blockläsning med FRAMKÖRNING TILL BLOCK N, exempelvis efter ett avbrott med INTERNT STOPP
- När en axels position har förändrats efter öppning av reglerkretsen i samband med ett programavbrott (maskinberoende)
- Välj återkörning till konturen: Tryck på softkey ÅTERSKAPA POSITION
- I förekommande fall, återskapa maskinstatus
- Förflytta axlarna i den ordningsföljd som TNC:n föreslår i bildskärmen: Tryck på den externa START-knappen eller
- Förflytta axlarna i valfri ordningsföljd: Tryck på softkey FRAMKÖRNING X, FRAMKÖRNING Z osv. och aktivera respektive förflyttning med den externa START-knappen
- Återuppta bearbetningen: Tryck på extern START-knapp



# 11.5 Automatisk programstart

# 11.5 Automatisk programstart

#### Användningsområde

För att kunna utföra en automatisk programstart måste TNC:n vara förberedd för detta av Er maskintillverkare, beakta maskinhandboken.

Via softkey AUTOSTART (se bilden uppe till höger) kan man, i någon av driftarterna för Programkörning, starta det program som är aktivt i den aktuella driftarten vid en valbar tidpunkt:



Ψ

444

- Växla in fönstret för definition av starttidpunkten (se bilden i mitten till höger)
- Tid (Tim:Min:Sek): Klockslag när programmet skall startas
- Datum (DD.MM.ÅÅÅÅ): Datum när programmet skall startas
- För att aktivera starten: Växla softkey AUTOSTART till PÅ





# 11.6 Hoppa över block

#### Användningsområde

I programtest eller programkörning kan block, som vid programmeringen har markerats med ett "/"-tecken, hoppas över:



#### Radering av "/"-tecknet

 $\langle X \rangle$ 

 Välj det block som överhoppningstecknet skall raderas från i driftart Programinmatning/Editering

Radera "/"-tecknet



# 11.7 Valbart programkörningsstopp

#### Användningsområde

softkey till AV

Man kan välja om TNC:n skall stoppa programexekveringen respektive programtestet vid block som ett M01 har programmerats i. Om man använder M01 i driftart Programkörning kommer TNC:n inte att stänga av spindeln och kylvätskan.



Stoppa inte programkörningen respektive programtestet vid block som innehåller M01: Växla



Stoppa programkörningen respektive programtestet vid block som innehåller M01: Växla softkey till PÅ

i







# **MOD-funktioner**

i

#### 12.1 Välj MOD-funktion

Med MOD-funktionerna kan man välja ytterligare presentations- och inmatningsmöjligheter. Vilka MOD-funktioner som erbjuds beror på vilken driftart som är aktiv.

#### Välja MOD-funktioner

Välj driftart, i vilken MOD-funktionerna önskas ändras.

MOD

12.1 Välj MOD-funktion

Välj MOD-funktioner: Tryck på knappen MOD. Bilderna till höger visar typiska bildskärmsmenyer för Programinmatning/Editering (bilden uppe till höger), Programtest (bilden nere till höger) och i en maskindriftart (bilden på nästa sida).

#### Ändra inställningar

- Välj MOD-funktion i den presenterade menyn med pilknapparna.
- För att ändra en inställning står beroende på den valda funktionen tre möjligheter till förfogande:
- Ange siffervärde direkt, t.ex. vid begränsning av rörelseområde
- Ändra inställning genom att trycka på knappen ENT, t.ex. bestämmande av programmeringsspråk
- Ändra inställning via ett fönster med alternativ. När flera inställningsmöjligheter finns tillgängliga, kan man genom att trycka på knappen GOTO växla in ett fönster, i vilket alla inställningsmöjligheterna visas samtidigt. Välj den önskade inställningen direkt genom att trycka på motsvarande sifferknapp (till vänster om kolon), alternativt med pilknapparna och godkänn sedan med knappen ENT. Om man inte vill ändra inställningen stänger man fönstret med knappen END.

#### Lämna MOD-funktioner

Avsluta MOD-funktioner: Tryck på softkey SLUT eller på knappen END





#### Översikt MOD-funktioner

Beroende av den valda driftarten kan följande ändringar utföras:

Programinmatning/Editering:

- Visa olika software-nummer
- Ange kodnummer
- Inställning av datasnitt
- I förekommande fall, maskinspecifika användarparametrar
- I förekommande fall, visa HJÄLP-filer
- Ladda service-pack

Programtest:

- Visa olika software-nummer
- Ange kodnummer
- Inställning av datasnitt
- Presentation av råämnet i bearbetningsrummet
- I förekommande fall, maskinspecifika användarparametrar
- I förekommande fall, visa HJÄLP-filer

Alla andra driftarter:

- Visa olika software-nummer
- Visa sifferbeteckningar för tillgängliga optioner
- Välja positionspresentation
- Välja måttenhet (mm/tum)
- Välja programmeringsspråk för MDI
- Välja axlar för överföring av är-position
- Ställa in begränsning av rörelseområde
- Presentation av utgångspunkt
- Visa drifttid
- I förekommande fall, visa HJÄLP-filer

MANUE	LL DRI	FT				PROG	IRAM ITNING
POSIT POSIT VÄXLA PROGRI AXELVI NC : S PLC: S Featu	IONSVA IONSVA MM/TU AMINMA AL SOFTWA SOFTWA re Con	ERDE 1 ERDE 2 M TNING RE-NUM RE-NUM tent L	AR RES MM HEI %00 MER MER evel:	5TV DENHA: 0111 340494 BASIS 	IN 4 00G 51-0	4	H
DSP1: DSP2:							
DSP3: ICTL1	:		ICTL	.3:			DIAGNOSIS
POSITION/ PGM-INMAT	RÖRELSE- OMRÅDE (1)	RÖRELSE- OMRÅDE (2)	RÖRELSE- OMRÅDE (3)	HJÄLP	MASKIN TID	EXTERN ATKOMST AV PA	SLUT



# 12.2 Mjukvaru- och optionsnummer

#### Användningsområde

Följande mjukvarunummer visas i TNC:ns bildskärm efter det att MOD-funktioner har valts:

- **NC**: NC-software-nummer (hanteras av HEIDENHAIN)
- PLC: PLC-software-nummer eller namn (hanteras av din maskintillverkare)
- Utvecklingsnivå: Utvecklingsnivå som är installerad i styrsystemet
- DSP1 till DSP3: Hastighetsregleringens software-nummer (hanteras av HEIDENHAIN)
- ICTL1 och ICTL3: Strömregleringens software-nummer (hanteras av HEIDENHAIN)

Dessutom ser man efter förkortningen **OPT** kodnummer för de optioner som finns installerade i ditt styrsystem:

Inga optioner aktiva	%00000000000000000
Bit 0 till Bit 7: Ytterligare reglerkretsar	%000000000000011
Bit 8 till Bit 15: Software-optioner	% <b>00000011</b> 00000011

# 12.3 Ange kodnummer

#### Användningsområde

TNC:n kräver ett kodnummer för följande funktioner:

Funktion	Kodnummer
Kalla upp användarparametrar	123
Konfigurera Ethernet-kort (ej iTNC 530 med Windows 2000)	NET123
Frige specialfunktioner vid programmering av Q-parametrar	555343

Dessutom kan du via kodnummer **version** skapa en fil som innehåller ditt styrsystems alla aktuella software-nummer:

- Ange kodnummer version, bekräfta med knappen ENT
- > TNC:n visar alla aktuella software-nummer i bildskärmen
- Avsluta versionsöversikten: Tryck på knappen END



Vid behov kan man läsa ut den i katalogen TNC: lagrade filen **version.a** och skicka till sin maskintillverkare eller till HEIDENHAIN för diagnosändamål.



# 12.4 Ladda service-pack

#### Användningsområde

G

Kontakta ovillkorligen din maskintillverkare innan du installerar en service-pack.

TNC:n utför en varmstart när installationsförloppet är färdigt. Tillse att maskinen är i NÖDSTOPP-läge innan service-packen laddas.

Om det inte redan är utfört: Anslut nätverksenheten som service-packen skall laddas från.

Med denna funktion kan du på ett enkelt sätt genomföra en programuppdatering i din TNC.

- Välj driftart Programinmatning/Editering
- Tryck på knappen MOD
- Starta programuppdatering: Tryck på softkey "Ladda service-pack", TNC:n visar ett inväxlat fönster för val av uppdateringsfil
- Välj katalogen som service-packen finns lagrad i med pilknapparna. Knappen ENT öppnar respektive underkatalogstruktur
- Välj fil: Tryck ENT två gånger på den valda katalogen. TNC:n växla från katalogfönster till filfönster
- Starta uppdateringsförloppet: Välj filen med knappen ENT: TNC:n packar upp alla nödvändiga filer och startar sedan om styrsystemet. Detta förlopp kan ta några minuter

### 12.5 Inställning av datasnitt

#### Användningsområde

Tryck på softkey RS 232- / RS 422 - INSTÄLLN. för att ställa in de externa datasnitten. TNC:n visar en bildskärmsmeny i vilken följande inställningar kan ändras:

#### Inställning av RS-232-datasnitt

För RS-232-datasnittet väljs driftart och baudrate i bildskärmens vänstra del

#### Inställning av RS-422-datasnitt

För RS-422-datasnittet väljs driftart och baudrate i bildskärmens högra del.

#### Välja DRIFTART för extern enhet

ſ

I driftarterna FE2 och EXT kan man inte använda funktionerna "inläsning av alla program", "inläsning av erbjudet program" och "inläsning av filförteckning".

#### Inställning av BAUD-RATE

BAUD-RATE (dataöverföringshastighet) kan väljas mellan 110 och 115.200 Baud.

Extern enhet	Driftart	Symbol
PC med HEIDENHAIN-programvara TNCremo för fjärrstyrning av TNC:n	LSV2	
PC med HEIDENHAIN överföringsprogramvara TNCremo	FE1	
HEIDENHAIN diskettenhet FE 401 B FE 401 från prog.nr. 230 626 03	FE1 FE1	
HEIDENHAIN diskettenhet FE 401 till och med prog.nr. 230 626 02	FE2	
Främmande enhet såsom skrivare, remsläsare/stans, PC utan TNCremo	EXT1, EXT2	Ð

MANUELL POSITIONERING	PROGRAM I	NMATNING		
GRÄNSSNI	TT RS232	GRÄNSSNIT	T RS422	м 🔽
DRIFTART	FE1	DRIFTART:	FE1	
BAUD-RAT	E	BAUD-RATE		s 📕
FE :	9600	FE :	9600	- 📥
EXT1 :	9600	EXT1 :	9600	
EXT2 :	9600	EXT2 :	9600	T ∧↔∧
LSV-2:	115200	LSV-2:	115200	- T T
TILLDELN	IING			
PRINT	:			
PRINT-TE	ST :			
Beroende	filer:	Autom	atisk	DIAGNOSIS
	5232 5422 DIAGNOS	ANVÄNDAR- PARAMETER	EXTERN ATKOMST AV PA	SLUT



#### Tilldelning

Med denna funktion definierar man var TNC:n skall överföra olika typer av data.

Användning:

- Utmatning av värde med Q-parameterfunktion D15
- Utmatning av värde med Q-parameterfunktion D16

Beroende på vilken TNC-driftart som används kommer antingen funktionen PRINT eller PRINT-TEST att användas:

TNC-driftart	Överföringsfunktion
Program enkelblock	PRINT
Program blockföljd	PRINT
Programtest	PRINT-TEST

PRINT och PRINT-TEST kan ställas in på följande sätt:

Funktion	Sökväg
Utmatning av data via RS-232	RS232:\
Utmatning av data via RS-422	RS422:\
Lagring av data på TNC:ns hårddisk	TNC:\
Lagring av data i samma katalog som programmet med FN15/FN16 finns i	tom

Filnamn:

Data	Driftart	Filnamn
Värde med D15	Programkörning	%FN15RUN.A
Värde med D15	Programtest	%FN15SIM.A
Värde med D16	Programkörning	%FN16RUN.A
Värde med D16	Programtest	%FN16SIM.A

i

#### Programvara för dataöverföring

Man bör använda HEIDENHAIN programvara TNCremoNT för överföring av filer från och till TNC:n. Med TNCremoNT kan man kommunicera med alla HEIDENHAIN-styrsystem via det seriella datasnittet eller via Ethernet-datasnittet.



Du kan ladda ner den senaste versionen av TNCremo NT utan kostnad från HEIDENHAIN Filebase (www.heidenhain.de, <Service>, <Download-Bereich>, <TNCremo NT>).

Systemförutsättningar för TNCremoNT:

- PC med 486 processor eller bättre
- Operativsystem Windows 95, Windows 98, Windows NT 4.0, Windows 2000
- 16 MByte arbetsminne
- 5 MByte ledigt på hårddisken
- Ett ledigt seriellt datasnitt eller uppkoppling via TCP/IP-nätverk

#### Installation under Windows

- Starta installationsprogrammet SETUP.EXE från filhanteraren (utförskaren)
- Följ anvisningarna i setup-programmet

#### Starta TNCremoNT under Windows

Klicka på <Start>, <Program>, <HEIDENHAIN applikationer>, <TNCremoNT>

När man startar TNCremoNT för första gången försöker TNCremoNT att upprätta förbindelse till TNC:n.



#### Dataöverföring mellan TNC och TNCremoNT

Kontrollera att TNC:n är ansluten till rätt seriella datasnitt på din dator, alt. till nätverket.

När man har startat TNCremoNT ser man, i huvudfönstrets övre del 1, alla filer som finns lagrade i den aktiva katalogen. Via <Fil>, <Byt katalog> kan man välja en godtycklig enhet alternativt en annan katalog i datorn.

Om man vill styra dataöverföringen från PC:n så aktiverar man förbindelsen på PC:n enligt följande:

- Välj <Fil>, <Skapa förbindelse>. TNCremoNT tar nu emot fil- och katalogstrukturen från TNC:n och presenterar denna i huvudfönstrets undre del 2.
- För att överföra en fil från TNC:n till PC:n väljer man filen i TNCfönstret genom musklick och drar den markerade filen med nedtryckt musknapp till PC-fönstret 1.
- För att överföra en fil från PC:n till TNC:n väljer man filen i PCfönstret genom musklick och drar den markerade filen med nedtryckt musknapp till TNC-fönstret 2.

Om man vill styra dataöverföringen från TNC:n så aktiverar man förbindelsen på PC:n enligt följande:

- Välj <Extras>, <TNCserver>. TNCremoNT startar då serverdriften och kan mottaga filer från TNC:n resp. skicka filer till TNC:n.
- Välj funktionen för filhantering i TNC:n via knappen PGM MGT (se "Dataöverföring till/från en extern dataenhet" på sidan 99) och överför de önskade filerna.

#### Avsluta TNCremoNT

Välj menypunkt <Fil>, <Avsluta>



Beakta även hjälpfunktionen i TNCremoNT, i denna förklaras alla funktionerna. Via knappen F1 kallas den upp.

TNCremoNT					_ 🗆 ×
<u>F</u> ile <u>V</u> iew <u>E</u> xtras <u>H</u> elp					
🗟 🗈 🥃 🛛 🗉	) 📖 🕅 🐣	9			
	z:\CYCLE\2	80474XX\NC[	8		Control
Name	Size	Attribute	Date		TNC 430PA
<u> </u>					File status
200.CYC	1858	A	24.08.99 08:00:58		Free: 3367 MByte
.H) 200.H	2278	A	24.08.99 07:41:58		
201.CYC 🛛 🖌	1150	A	24.08.99 08:00:58		Total: 39
.H) 201.H	1410	A	24.08.99 07:41:58		Masked: 39
202.CYC	2532	A	24.08.99 13:18:58		100
P 202.H	3148	A	24.08.99 13:14:58	-	
	TNC:\NK	\TS\00RK[*.*]			Connection
Name	Size	Attribute	Date		Protocol:
🚞					LSV-2
3DTASTDEM.H	372		24.08.99 09:27:30		Social port:
H) 419.H	5772		24.08.99 09:27:24		Cowo
.H) 440.H	4662		24.08.99 09:27:26		JCOM2
🗈 HRUEDI.I 🛛 🍃	92		24.08.99 09:27:34		Baud rate (autodetect):
🖃 LI 👘 👘	12		24.08.99 09:27:32		115200
H T419.H	308		24.08.99 09:27:32		
H T440.H	154		24.08.99 09:27:28	-	
	0000		00.00.00.00.00.00		
DNC connection established	1				

# 12.6 Ethernet-datasnitt

#### Introduktion

TNC:n är standardmässigt utrustad med ett ethernet-kort för att man därigenom skall kunna ansluta styrsystemet som Client i sitt nätverk. TNC:n överför data via Ethernet-kortet med

- smb-protokoll (server message block) för Windows-operativsystem, eller
- **TCP/IP**-protokoll-familjen (Transmission Control Protocol/Internet Protocol) och med hjälp av NFS (Network File System).

#### Anslutningsmöjligheter

Man kan ansluta TNC:ns ethernet-kort till sitt nätverk eller direkt till en PC via RJ45-anslutningen (X26,100BaseTX resp. 10BaseT). Anslutningen är galvaniskt frånskild styrningselektroniken.

Vid 100BaseTX resp. 10BaseT-anslutning använder man twisted pairkabel för att ansluta TNC:n till sitt nätverk.



Den maximala längden mellan TNC:n och knutpunkten beror på kabelns kvalitet, mantlingen och på typen av nätverk (100BaseTX eller 10BaseT).

Om man kopplar upp TNC:n direkt mot en PC måste en korsad kabel användas.





#### Direkt anslutning av iTNC till en Windows-PC

Du kan utan någon större arbetsinsats och utan större nätverkskunskap ansluta iTNC 530 direkt till en PC som är utrustad med ett Ethernet-kort. För att göra detta behöver du göra några får inställningar i TNC:n och därtill passande inställningar i PC:n.

#### Inställningar för iTNC

- Anslut iTNC:n (anslutning X26) till PC:n med en korsad ethernetkabel (handelsbeteckning: Korsad patchkabel eller korsad STPkabel)
- I driftart programinmatning/editering trycker man på knappen MOD. Ange kodnummer NET123, iTNC:n presenterar huvudbildskärmen för nätverkskonfigurering (se bilden uppe till höger).
- Tryck på softkey DEFINE NET för inmatning av allmänna nätverksinställningar (se bilden i mitten till höger).
- Ange en valfri nätverksadress. Nätverksadresser består av fyra siffervärden som är separerade av punkter, t.ex. 160.1.180.23
- Välj nästa kolumn med knappen pil höger och ange subnet-masken. Subnet-masken består också av fyra siffervärden som är separerade av punkter, t.ex. 255.255.0.0
- Tryck på knappen END för att lämna de allmänna nätverksinställningarna
- Tryck på softkey DEFINE MOUNT för inmatning av PC-specifika nätverksinställningar (se bilden nere till höger).
- Definiera PC-namnet och den PC-enhet som du vill få åtkomst till. Uppgiften inleds med två snedstreck, t.ex. //PC3444/C
- Välj nästa kolumn med knappen pil höger och ange med vilket namn PC:n skall presenteras i iTNC:ns filhantering, t.ex. PC3444:
- Välj nästa kolumn med knappen pil höger och ange filsystemstyp smb
- Välj nästa kolumn med knappen pil höger och ange följande information som är beroende av PC:ns operativsystem: ip=160.1.180.1,username=abcd,workgroup=SALES,password=uvwx
- Avsluta nätverkskonfigurationen: Tryck två gånger på knappen END, iTNC:n startar om automatiskt

Parametrarna **username**, **workgroup** och **password** behöver inte anges i alla Windows-operativsystem.







#### Inställningar i en PC med Windows 2000

		Internet Protocol (TCP/IP) Properties	? ×
1	Förutsättning:	General	
70	Nätverkskortet måste redan vara installerat och fungera i PC:n. Om PC:n, som skall anslutas till iTNC:n, redan är uppkopplad mot företagets nätverk, bör du behålla PC:ns nätverksadress och istället anpassa TNC:ns nätverksadress.	You can get IP settings assigned automatically if your network supports this capability. Otherwise, you need to ask your network administrator for the appropriate IP settings. © <u>D</u> btain an IP address automatically © Use the following IP address: <u>IP address:</u> 160.1.180.1	
Välj nä och fjä	tverksinställningar via <start>, <inställningar>, <nätverks- irranslutningar&gt;</nätverks- </inställningar></start>	Subnet mask:         255.255.0.0           Default gateway:	
Klicka därefte	med höger musknapp på symbolen <lan-anslutning> och ər, i den presenterade menyn, på <egenskaper></egenskaper></lan-anslutning>	O Obtain DNS server address automatically	
Dubbe inställr	ılklicka på <internet (tcp="" ip)="" protocol=""> för att ändra IP- ningarna (se bilden uppe till höger)</internet>	Preferred DNS server:	
Om de adress	en inte redan är aktiv, välj optionen <använd följande="" ip-<br="">&gt;&gt;</använd>	Alternate DNS server:	
I inmat man re nätver	tningsfältet <ip-adress> anger man samma IP-adress som edan har skrivit in i iTNC:n under de PC-specifika ksinställningarna, t.ex. 160.1.180.1</ip-adress>	Advanced	el

- ▶ I inmatningsfältet <Nätmask> skriver man in 255.255.0.0
- ▶ Bekräfta inställningarna med <OK>
- Spara nätverkskonfigurationen med <OK>, i förekommande fall måste man starta om Windows



#### Konfigurering av TNC:n



Konfigurering av två-processor-versionen: Se "Nätverksinställningar", sida 561.

Låt en nätverksspecialist konfigurera TNC:n.

I driftart programinmatning/editering trycker man på knappen MOD. Ange kodnummer NET123, TNC:n presenterar huvudbildskärmen för nätverkskonfigurering.

#### Allmänna nätverks-inställningar

Tryck på softkey DEFINE NET för inmatning av allmänna nätverksinställningar och ange följande information.

Inställning	Betydelse
ADDRESS	Adress som Er nätverksspecialist måste tilldela TNC:n. Inmatning: Fyra siffervärden separerade av punkter, t.ex. 160.1.180.20
MASK	SUBNET MASK används för att separera nätverkets nät- och Host-ID. Inmatning: Fyra siffervärden separerade av punkter, fråga nätverksspecialisten om värdet, t.ex. 255.255.0.0
BROADCAST	Styrsystemets broadcastadress behövs bara om den avviker från standardinställningen. Standardinställningen skapas av Nät-ID och Host-ID, där alla bitar är satta till 1, t.ex. 160.1.255.255
ROUTER	Internet-adress för Er default-router. Använd endast om Ert nätverk består av flera sammankopplade delnätverk. Inmatning: Fyra siffervärden separerade av punkter, fråga nätverksspecialisten om värdet, t.ex. 160.1.0.2
HOST	Namn som TNC:n meddelar sig med i nätverket
DOMAIN	Styrsystemets domännamn (utvärderas ännu inte)
NAMESERVER	Domänserverns nätverksadress (utvärderas ännu inte)

Uppgiften om protokollet utgår vid iTNC 530, den

använder överföringsprotokoll enligt RFC 894.



#### Enhetsspecifika nätverksinställningar

Tryck på softkey DEFINE MOUNT för inmatning av enhetsspecifika nätverksinställningar. Man kan definiera ett godtyckligt antal nätverksinställningar, dock kan maximalt 7 stycken hanteras samtidigt.

Inställning	Betydelse
MOUNTDEVICE	Anslutning via nfs: Namn på katalogen som skall anmälas. Denna skapas av serverns nätverksadress, ett kolon och namnet på katalogen som skall kopplas. Inmatning: Fyra siffervärden separerade av punkter, fråga nätverksspecialisten om värdet, t.ex. 160.1.13.4. NFS-serverns katalog som man vill ansluta till TNC:n. Beakta stora och små bokstäver vid inmatning av sökvägen
	Anslutning via smb: Ange datorns nätverksnamn och utdelat namn, t.ex. //PC1791NT/C
MOUNTPOINT	Namn som TNC:n visar i filhanteringen när TNC:n är ansluten till enheten. Beakta att namnet måste sluta med ett kolon
FILESYSTEM- TYPE	Typ av filsystem. nfs: Network File System smb: Server Message Block (Windows- protokoll)
OPTIONS vid FILESYSTEM- TYPE=nfs	Skriv in uppgifterna efter varandra utan mellanslag och separerade med komma. Beakta stora och små bokstäver. <b>rsize</b> :: Paketstorlek för datamottagande i byte. Inmatningsområde: 512 till 8 192 <b>wsize</b> :: Paketstorlek för datasändning i byte. Inmatningsområde: 512 till 8 192 <b>time0</b> =: Tid i tiondels sekunder, efter vilken TNC:n upprepar en av servern icke besvarad Remote Procedure Call. Inmatningsområde: 0 bis 100 000. Om inget värde anges används istället standardvärdet 7. Använd endast högre värde när TNC:n måste kommunicera med servern via flera routers. Fråga nätverksspecialisten om värdet <b>soft=</b> : Definierar huruvida TNC:n skall upprepa Remote Procedure Call ända tills NFS-servern svarar. soft inmatad: Upprepa inte Remote Procedure Call soft icke inmatad: Upprepa alltid Remote Procedure Call





Inställning	Betydelse
OPTIONS vid FILESYSTEM- TYPE=smb för direktanslutning till Windows- nätverk	Skriv in uppgifterna efter varandra utan mellanslag och separerade med komma. Beakta stora och små bokstäver. ip=: PC:ns IP-adress som TNC:n skall anslutas till username=: Användarnamn som TNC:n skall logga in med workgroup=: Arbetsgrupp som TNC:n skall logga in under password=: Lösenord som TNC:n skall logga in med (maximalt 80 tecken)
AM	Definierar huruvida TNC:n skall logga på nätverket automatiskt vid uppstart. 0: Logga inte på automatiskt 1: Logga på automatiskt

Uppgifterna **username**, **workgroup** och **password** i kolumnen OPTIONS kan eventuellt hoppas över vid Windows 95och Windows 98-nätverk.

Via softkey KODA LÖSENORD kan lösenordet som har definierats under OPTIONS döljas.

#### Definiera nätverksidentifikation

Tryck på softkey DEFINE UID / GID för inmatning av nätverksidentifikationen.

Inställning	Betydelse
TNC USER ID	Definierar med vilken användaridentifikation slutanvändaren skall få åtkomst till filer i nätverket. Fråga nätverksspecialisten om värdet
OEM USER ID	Definierar med vilken användaridentifikation maskintillverkaren skall få åtkomst till filer i nätverket. Fråga nätverksspecialisten om värdet
TNC GROUP ID	Definierar med vilken gruppidentifikation man vill få åtkomst till filer i nätverket. Fråga nätverksspecialisten om värdet. Gruppidentifikationen är samma för slutanvändare och för maskintillverkare.
UID for mount	Definierar med vilken användaridentifikation inloggningen utförs. <b>USER</b> : Inloggningen sker med USER- identifikation <b>ROOT</b> : Inloggningen sker med identifikation av ROOT-användaren, värde = 0

12 MOD-funktioner

i

#### Kontrollera nätverksförbindelse

- ► Tryck på softkey PING
- I inmatningsfältet HOST anges internet-adressen till enheten som man önskar kontrollera nätverksförbindelsen mot.
- Bekräfta med knappen ENT. TNC:n skickar datapaket ända tills man avslutar testmonitorn med knappen END.

I raden **TRY** visar TNC:n antalet datapaket som har skickats iväg till den tidigare definierade mottagaren. Efter antalet datapaket som har skickats iväg visar TNC:n statusen:

Statuspresentati on	Betydelse
HOST RESPOND	Datapaket har kommit tillbaka, förbindelsen fungerar
TIMEOUT	Datapaket har inte kommit tillbaka, kontrollera förbindelsen
CAN NOT ROUTE	Datapaket kunde inte skickas iväg, kontrollera serverns och routerns internet-adress i TNC:n





# 12.7 Konfiguration av PGM MGT

#### Användningsområde

Via MOD-funktionerna bestämmer man vilka kataloger respektive filer som skall visas av TNC:n:

- Inställning PGM MGT: Förenklad filhantering utan katalogpresentation eller utökad filhantering med katalogpresentation
- Inställning Beroende filer: Definierar huruvida beroende filer skall visas eller inte

Beakta: Se "Arbeta med filhanteringen", sida 89.

#### Ändra inställning PGM MGT

- Välj filhantering i driftart Programinmatning/Editering: Tryck på knappen PGM MGT
- Välj MOD-funktion: Tryck på knappen MOD
- Välj inställning PGM MGT: Flytta markören med pilknapparna till inställning PGM MGT, växla med knappen ENT mellan STANDARD och UTÖKAD


### **Beroende filer**

Beroende filer har förutom filbeteckningen också ändelsen **.SEC.DEP** (**SEC**tion = eng. sektioner, **DEP**endent = eng. beroende). Följande olika typer står till förfogande:

#### .H.SEC.DEP

Filer med ändelsen **.SEC.DEP** skapas av TNC:n när man arbetar med struktureringsfunktionen. I filen finns information som TNC:n behöver för att snabbt kunna hoppa från en struktureringspunkt till nästa.

- .T.SEC.DEP: Verktygsanvändningsfil för enskilda Klartextdialogprogram
  - Filer med ändelsen .T.DEP skapas av TNC:n, när
  - Bit2 i maskinparameter är satt 7246=1
  - Beräkning av bearbetningstid i driftart Programtest är aktiv
  - Ett Klartext-dialogprogram exekveras i driftart Programtest
- .P.T.SEC.DEP: Verktygsanvändningsfil för en komplett palett Filer med ändelsen .P.T.DEP skapas av TNC:n när du utför verktygsanvändningskontroll (se "Verktygsanvändningskontroll" på sidan 506) i någon av driftarterna för programkörning för en palettuppgift i den aktiva palettfilen. I denna fil listas då summan av verktygens användningstider, alltså användningstiderna för alla verktyg som används inom paletten

I en verktygsanvändningsfil lagrar TNC:n följande information:

Kolumn	Betydelse		
TOKEN	<ul> <li>T00L: Verktygsanvändningstid per T00L</li> <li>CALL. Uppgifterna listas i kronologisk ordningsföljd</li> </ul>		
	TTOTAL: Ett verktygs totala användningstid		
	STOTAL: Anrop av ett underprogram (inklusive cykler); uppgifterna listas i kronologisk ordningsföljd		
TNR	Verktygsnummer ( <b>–1</b> : ännu inget verktyg inväxlat)		
IDX	Verktygsindex		
NAME	Verktygsnamn från verktygstabellen		
TIME	Verktygsanvändningstid i sekunder		
RAD	<b>Verktygsradie R + Tilläggsmått verktygsradie DR</b> från verktygstabellen. Enheten är 0.1 µm		



Kolumn	Betydelse
BLOCK	Blocknummer, i vilket <b>T00L CALL</b> -blocket har programmerats
PATH	TOKEN = TOOL: Sökväg till det aktiva huvud- resp. underprogrammet
	TOKEN = STOTAL: Sökväg till underprogrammet

#### Verktygsanvändningskontroll

Via softkey KONTROLL VERKTYGSANVÄNDNING kan du i driftart Programkörning redan före start av ett program kontrollera om verktygen som skall användas har tillräckligt mycket återstående ingreppstid. TNC:n jämför härvid ingreppstidens ärvärde från verktygstabellen med börvärdet från verktygsanvändningsfilen.

TNC:n visar i förekommande fall i ett inväxlat fönster om den resterande ingreppstiden är för liten.

Vid verktygsanvändningskontroll av en palettfil står två möjligheter till förfogande:

- Markören befinner sig i palettfilen på en palettuppgift: TNC:n utför verktygsanvändningskontrollen för hela paletten
- Markören befinner sig i palettfilen på en programuppgift: TNC:n utför endast verktygsanvändningskontrollen för det valda programmet

#### Ändra MOD-inställning beroende filer

- Välj filhantering i driftart Programinmatning/Editering: Tryck på knappen PGM MGT
- Välj MOD-funktion: Tryck på knappen MOD
- Välj inställning Beroende filer: Flytta markören med pilknapparna till inställning Beroende filer, växla med knappen ENT mellan AUTOMATISK och MANUELL

Beroende filer visas bara i filhanteringen om man har valt inställningen MANUELL.

Om det finns beroende filer som hör ihop med en fil så visar TNC:n ett +-tecken i filhanteringens statuskolumn (endast när **Beroende filer** är inställt på **AUTOMATISKT**).

## 12.8 Maskinspecifika användarparametrar

### Användningsområde

För att möjliggöra inställning av maskinspecifika funktioner för användaren kan Er maskintillverkare definiera upp till 16 maskinparametrar som användarparametrar.



Denna funktion är inte tillgänglig i alla TNC's. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.



# 12.9 Presentation av råämnet i bearbetningsrummet

### Användningsområde

I driftart Programtest kan man grafiskt kontrollera råämnets position i maskinens bearbetningsrum. Med denna funktion kan även övervakning av maskinens arbetsområde aktiveras för driftart Programtest.

TNC:n visar en transparant box som bearbetningsutrymme, vars mått listas i tabellen **Röre1seområde** (standardfärg: grön). TNC:n hämtar arbetsområdets dimensioner från maskinparametrarna för det aktiva förflyttningsområdet. Eftersom förflyttningsområdet har definierats i maskinens referenssystem så motsvarar kubens nollpunkt även maskinens nollpunkt. Man kan visa maskinens nollpunkt i boxen genom att trycka på softkey M91 (andra softkeyraden) (standardfärg: vit).

Ytterligare en transparent box representerar råämnet, vars dimensioner listas i tabellen **BLK FORM** (standardfärg: blå). Dimensionerna hämtar TNC:n från definitionen av råämnet i det valda programmet. Råämnesboxen definierar inmatningskoordinatsystemet, vars nollpunkt ligger innanför rörelseområdesboxen. Man kan visa den aktiva nollpunktens läge i rörelseområdet genom att trycka på softkey "Visa arbetsstyckets nollpunkt" (andra softkeyraden).

Var råämnet befinner sig inom arbetsområdet är i normalfallet utan betydelse för programtestet. När man testar program, som innehåller förflyttningsrörelser med M91 eller M92, måste man emellertid förskjuta råämnet "grafiskt" så att inte några konturskador uppstår. Använd de i efterföljande tabell listade softkeys för att göra detta.

Därutöver kan man även aktivera övervakningen av bearbetningsutrymmet för driftart Programtest. Detta för att testa programmet med den aktuella utgångspunkten och det aktiva förflyttningsområdet (se tabellen på nästa sida, raden längst ner).

Funktion	Softkey
Flytta råämnet åt vänster	-
Flytta råämnet åt höger	→ <b>⊕</b>
Flytta råämnet framåt	*
Flytta råämnet bakåt	▶ ⊕
Flytta råämnet uppåt	<b>↑</b> ⊕





Funktion	Softkey
Flytta råämnet nedåt	$\downarrow \oplus$
Visa råämnet i förhållande till den inställda utgångspunkten	
Visa det totala rörelseområdet i förhållande till det presenterade råämnet	
Visa maskinnollpunkten i bearbetningsrummet	M91 🔶
Visa en av maskintillverkaren definierad position (t.ex. verktygsväxlingsposition) i bearbetningsrummet	M92 🔶
Visa arbetsstyckets nollpunkt i bearbetningsrummet	$\odot$
Aktivera (PÅ)/ deaktivera (AV) övervakning av arbetsområdet vid programtest	AV PA

### Vrid hela presentationen

I den tredje softkeyraden finns funktioner tillgängliga som man kan vrida och tippa hela presentationen med:

Funktion	Softkeys	
Vrid presentationen vertikalt		•
Tippa presentationen horisontalt	L 🛃 👘	t



## 12.10 Välja typ av positionsindikering

### Användningsområde

Man kan påverka presentationen av koordinater som sker i driftarterna Manuell drift och Programkörning:

Bilden till höger visar olika positioner för verktyget

- Utgångsposition
- Verktygets målposition
- Arbetsstyckets nollpunkt
- Maskinens nollpunkt

Följande typer av koordinater kan väljas för TNC:ns positionspresentation:

Funktion	Presentation
Bör-position; värdet som TNC:n för tillfället arbetar mot	BÖR
Är-position; momentan verktygsposition	ÄR
Referens-position; är-position i förhållande till maskinens nollpunkt	REF
Restväg till den programmerade positionen; differens mellan är- och mål-position	RESTV
Släpfel; differens mellan bör- och är-position	SLÄP
Utböjning av det mätande avkännarsystemet	UTBJN
Förflyttningssträcka som har utförts med funktionen handrattsöverlagring (M118) (endast positionspresentation 2)	M118

Med MOD-funktionen Positionsvärde 1 kan man välja olika typer av positionsvärden för den vanliga statuspresentationen.

Med MOD-funktionen Positionsvärde 2 kan man välja olika typer av positionsvärden för den utökade statuspresentationen.



# 12.11 Välja måttenhet

### Användningsområde

Med denna MOD-funktion definierar man om TNC:n skall presentera koordinater i mm eller tum.

- Metriskt måttsystem: t.ex. X = 15,789 (mm) MOD-funktionen Växla mm/tum = mm. Värdet visas med tre decimaler.
- Tum måttsystem: t.ex. X = 0,6216 (tum) MOD-funktionen Växla mm/inch = tum. Värdet visas med fyra decimaler

Om man har tum-presentation aktiv visar TNC:n även matningen i tum/ min. I ett tum-program måste man ange en högre matning med faktor 10.

## 12.12 Välja programmeringsspråk för \$MDI

### Användningsområde

Med MOD-funktionen Programinmatning växlar man mellan programmering av filen \$MDI enligt:

- Programmering av \$MDI.H i klartext-dialog: Programinmatning: HEIDENHAIN
- Programmering av \$MDI.I enligt DIN/ISO: Programinmatning: ISO

# 12.13 Axelval för L-blocksgenerering

### Användningsområde

I inmatningsfältet Axelval definieras vilka axlars aktuella verktygspositioner som skall överföras till ett L-block. För att skapa ett separat L-block trycker man på knappen "överför är-position". Axlarna väljs med en bit-kod på samma sätt som maskinparametrarna:

Axelval %11111: X, Y, Z, IV., V. axel överförs

Axelval %01111: X, Y, Z, IV. axel överförs

Axelval %00111: X, Y, Z axel överförs

Axelval %00011: X, Y axel överförs

Axelval %00001: X axel överförs



## 12.14 Ange begränsning av rörelseområde, nollpunktspresentation

### Användningsområde

Inom maskinens maximala rörelseområde kan ytterligare begränsning av det användbara rörelseområdet i koordinataxlarna göras.

Användningsexempel: Skydda en delningsapparat mot kollision.

Det maximala rörelseområdet är begränsat av mjukvarugränslägen. Det för tillfället användbara rörelseområdet kan minskas med MODfunktionen RÖRELSEOMRÅDE: Detta görs genom att man anger axlarnas maximala positionsvärden i positiv och negativ riktning i förhållande till maskinens nollpunkt. Om din maskin förfogar över flera förflyttningsområden kan begränsningen ställas in separat för respektive förflyttningsområde (softkey RÖRELSEOMRÅDE (1) till RÖRELSEOMRÅDE (3)).

# Arbeta utan extra begränsning av rörelseområdet

För koordinataxlar som inte skall förses med någon extra rörelsebegränsning anges TNC:ns maximala rörelseområde (+/- 9 9999 mm) som RÖRELSEOMRÅDE.

### Visa och ange det maximala rörelseområdet

- ▶ Välj Positionsvärde REF
- Förflytta maskinen till önskade positiva och negativa begränsningspositioner i X-, Y- och Z-axeln
- Notera värdena med förtecken
- Välj MOD-funktioner: Tryck på knappen MOD



- Ange begränsning av rörelseområde: Tryck på softkey RÖRELSEOMRÅDE. Knappa in de noterade värdena för axlarna i Begränsningar.
- Lämna MOD-funktion: Tryck på softkey SLUT



Aktiv verktygsradiekompensering inkluderas inte i begränsningen av rörelseområdet.

Begränsningen av rörelseområdet och mjukvarugränslägena aktiveras först när referenspunkterna har passerats.





### Presentation av utgångspunkt

Uppe till höger i bildskärmen visas värden som definierar den för tillfället aktiva utgångspunkten. Utgångspunkten kan ha ställts in manuellt eller ha aktiverats via Preset-tabellen. Man kan inte ändra utgångspunkten i denna bildskärmsmeny.



De presenterade värdena beror på din maskins konfiguration. Beakta anvisningarna i kapitel 2 (se "Förklaring till de värdena som finns sparade i presettabellen" på sidan 66)



# 12.15 Visa HJÄLP-filer

### Användningsområde

HJÄLP-filer är till för att hjälpa användaren i situationer som kräver ett förutbestämt handlingssätt, såsom exempelvis frikörning av maskinen efter ett strömavbrott. Även tilläggsfunktioner (M-funktioner) kan dokumenteras i en HJÄLP-fil. Bilden till höger visar ett exempel på innehåll i en HJÄLP-fil.



HJÄLP-filer finns inte tillgängliga i alla maskiner. Ytterligare information får du av din maskintillverkare.

### Välja HJÄLP-filer

Välj MOD-funktion: Tryck på knappen MOD



- Välj den senast aktiva HJÄLP-filen: Tryck på softkey HJÄLP
- Om det behövs, kalla upp filhanteringen (knappen PGM MGT) och välj en annan Hjälp-fil.

	141 N I N G					PRO	GRAM ATNING
Fil: Service1.hlp	RA	D: 0	SPALT:	1	INSERT		M D
0	******	**					
!!! ATTENTION							
only for super	visor						s 🚦
X, Y, Z can be m	o∪ed by						-
X+, X-, Y+, Y-, Z	+, Z- key						<b>↓</b> <sup>⊷</sup> ∧
or handwheel							T (
		0° 5-1	ст 5		10		
	12	0% S-I	ST 2	22:	18 TT 1		
× + 170 7	12	0% S-I 7% SEN	ST 2	22: IM	18 IT 1	0 250	
× +170.2	12 238 Y	0% S-I 7% SEN +37.	ST 2	2 2 : I M Z	18 IT 1 +10	0.250	
X +170.2	12 38 Y 100 #A	0% S-I 7% SEN +37 +0	ST 2 m] .163 .000	22: IM Z +B	18 IT 1 +10 +	0.250	
X +170.2 #a +0.0 #C +0.0	12 238 Y 000 # A 000	0% S-I 7% SEN +37 +0	ST 2 Im] .163 .000	22: .IM Z *B	18 IT 1 +10 +	0.250	DIAGNOSIS
X +170.2 +a +0.0 +C +0.0 ne ee:17	12 238 Y 200 #A	0% S-I 7% SEN +37. +0.	ST 2 Im] .163 .000	22: IM Z #B	18 IT 1 +10 +	0.250	
	12 238 Y 000 # A 000	0% S-I 7% SEN +37 +0	ST 2 Im 3 . 163 . 000	22: IM Z *B S1	18 IT 1 +10 +	0.250 0.000 0.000	

Т

# 12.16 Visa drifttid

### Användningsområde



Maskintillverkaren kan även presentera andra tider. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok!

Via softkey MASKINTID kan man presentera av olika drifttider:

Drifttid	Betydelse	
Styrning till	Styrsystemets drifttid sedan installation	
Maskin till	Maskinens drifttid sedan installation	
Programkörning	Drifttid för styrd drift sedan installation	

MANUELL DRIFT		PRO	SRAM ATNING
STVRBYGTEM TILL = 020:21:31 MARKIN PA = 210:54:31 PROGRAMEXEKVERING = 0:54:52 PLO-DIALOG 16 3:26:19			
KODNUMMER			
			SLUT



# 12.17 Teleservice

### Användningsområde

Funktionerna för Teleservice friges och fastläggs av maskintillverkaren. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok! TNC:n erbjuder två softkeys för teleservice, varigenom två olika serviceställen kan ställas in.

TNC förfogar över möjlighet till att kunna utföra Teleservice. Därtill bör din TNC vara utrustad med ethernet-kort, vilket medger en högre dataöverföringshastighet än vad som kan uppnås via det seriella datasnittet RS-232-C.

För diagnos-ändamål kan då Er maskintillverkare koppla upp sig mot TNC:n via ISDN-modem med HEIDENHAIN TeleService-programvara. Följande funktioner står till förfogande:

- Online bildskärmsöverföring
- Kontroll av maskinstatus
- Överföring av filer
- Fjärrstyrning av TNC:n

### Kalla upp/avsluta Teleservice

- Välj godtycklig maskindriftart
- Välj MOD-funktion: Tryck på knappen MOD



- Initiera förbindelse med servicestället: Växla softkey SERVICE resp. SUPPORT till PÅ. TNC:n avslutar automatiskt förbindelsen om ingen dataöverföring har utförts under en av maskintillverkaren definierad tid (standard: 15 min)
- Avsluta förbindelse med servicestället: Växla softkey SERVICE resp. SUPPORT till AV. TNC:n avslutar förbindelsen efter cirka en minut



# 12.18 Extern åtkomst

#### Användningsområde



Maskintillverkaren kan konfigurera de externa åtkomstmöjligheterna via LSV-2 datasnittet. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok!

Med softkey EXTERN ÅTKOMST kan man frige eller spärra åtkomst via LSV-2 datasnittet.

Genom en uppgift i konfigurationsfilen TNC.SYS kan man skydda en katalog inklusive underkataloger med ett lösenord. Vid åtkomst via LSV-2 protokollet till data från denna katalog efterfrågas lösenordet. Man fastlägger sökvägen och lösenordet för extern åtkomst i konfigurationsfilen TNC.SYS.

Filen TNC.SYS måste finnas lagrad i rot-katalogen TNC:\.

Om man bara anger en uppgift för lösenordet skyddas hela enheten TNC:\.

För dataöverföringen använder man den senaste versionen av HEIDENHAIN-programvaran TNCremo eller TNCremoNT.

Uppgifter i TNC.SYS	Betydelse
REMOTE.TNCPASSWORD=	Lösenord för LSV-2 åtkomst
REMOTE.TNCPRIVATEPATH=	Sökväg som skall skyddas

#### Exempel på TNC.SYS

REMOTE.TNCPASSWORD=KR1402 REMOTE.TNCPRIVATEPATH=TNC:\RK

#### Tillåt/spärra extern åtkomst

Välj godtycklig maskindriftart

Välj MOD-funktion: Tryck på knappen MOD



Tillåt anslutning till TNC:n: Växla softkey EXTERN ÅTKOMST till PÅ. TNC:n tillåter åtkomst till data via LSV-2 protokollet. Vid åtkomst till en katalog som har angivits i konfigurationsfilen TNC.SYS kommer lösenordet att efterfrågas.

 Spärra anslutning till TNC:n: Växla softkey EXTERN ÅTKOMST till AV. TNC:n spärrar åtkomst via LSV-2 protokollet



# EKUNTUR.

TNC:\BHB530\\*.\*

<b>n</b>	-			
Jai	e	-1	lan	0.00
			van	116

	iiie	0
DOKU_BOHRI	리 미	Byte S
MOVE		0
25852	.0	1276
REIFON	.н	22
NELCON	.н	90
UNTUR		
		472 51
REISI		
	. н	7.0
		76
EIS31XY		
	.н	76
DEI		
	.н	110
		416
IURAT		
	.н	90
10		
	. I	22
100.0		22
WHHL	PNIT	
	. 1-141	16
Datei(en)	2710-	
Contraction of the second	3716000	kbyte frai
		i i e i ei



Tabeller och översikt





# 13.1 Allmänna användarparametrar

Allmänna användarparametrar är maskinparametrar som användaren kan ändra för att påverka TNC:ns beteende.

Typiska användarparametrar är exempelvis:

- Dialogspråk
- Inställning av datasnitt
- Matningshastigheter
- Bearbetningsförlopp
- Override-potentiometrarnas funktion

### Inmatningsmöjligheter för maskinparametrar

Maskinparametrar kan programmeras med:

- Decimala tal
   Ange aiffen värdet v
- Ange siffervärdet direkt
- Dual/binära tal Ange procenttecken "%" före siffervärdet
- Hexadecimala tal Ange dollartecken "\$" före siffervärdet

#### Exempel:

Istället för det decimala talet 27 kan även det binära talet %11011 eller det hexadecimala talet \$1B anges.

De olika maskinparametrarna får definieras med skilda tal-system.

En del maskinparametrar innehåller mer än en funktion. Inmatningsvärdena i sådana maskinparametrar är summan av de med ett + tekken markerade delvärdena.

### Kalla upp allmänna användarparametrar

Allmänna användarparametrar väljs med kodnummer 123 i MOD-funktionen.



I MOD-funktionen finns också de maskinspecifika ANVÄNDARPARAMETRARNA tillgängliga.

Extern dataöverföring	
Anpassning av TNC-datasnitt EXT1 (5020.0) och EXT2 (5020.1) till extern enhet	MP5020.x 7 databitar (ASCII-code, 8.bit = paritet): +0 8 databitar (ASCII-code, 9.bit = paritet): +1
	Block-Check-Charakter (BCC) godtycklig: <b>+0</b> Block-Check-Charakter (BCC) styrtecken ej tillåtna: <b>+2</b>
	Överföringsstopp via RTS aktiv: <b>+4</b> Överföringsstopp via RTS ej aktiv: <b>+0</b>
	Överföringsstopp via DC3 aktiv: <b>+8</b> Överföringsstopp via DC3 ej aktiv: <b>+0</b>
	Teckenparitet jämn: <b>+0</b> Teckenparitet ojämn: <b>+16</b>
	Teckenparitet ej önskad: <b>+0</b> Teckenparitet önskad: <b>+32</b>
	Antal stoppbitar som skall skickas i slutet av ett tecken: 1 stoppbit: <b>+0</b> 2 stoppbitar: <b>+64</b> 1 stoppbit: <b>+128</b> 1 stoppbit: <b>+192</b>
	Exempel:
	Anpassa TNC-datasnitt EXT2 (MP 5020.1) till en extern enhet med följande inställning:
	8 databitar, BCC godtycklig, överföringsstopp med DC3, jämn teckenparitet, teckenparitet önskad, 2 stoppbitar
	Inmatning i <b>MP 5020.1</b> : 1+0+8+0+32+64 = <b>105</b>
Typ av datasnitt för EXT1 (5030.0) och EXT2 (5030.1)	MP5030.x Standardöverföring: 0 Datasnitt för blockvis överföring: 1
3D-avkannarsystem	
Välj typ av överföring	MP6010 Avkännarsystem med kabelöverföring: 0 Avkännarsystem med infraröd överföring: 1
Avkänningshastighet för brytande avkännarsystem	MP6120 1 till 3 000 [mm/min]
Maximal förflyttningssträcka till avkänningspunkt	MP6130 0,001 till 99 999,9999 [mm]
Säkerhetsavstånd till avkänningspunkt vid automatisk mätning	<b>MP6140</b> 0,001 till 99 999,9999 [mm]
Snabbtransport vid avkänning med brytande avkännarsystem	MP6150 1 till 300 000 [mm/min]

3D-avkännarsystem	
Mätning av avkännarens centrumförskjutning vid kalibrering av brytande avkännarsystem	<b>MP6160</b> Ingen 180°-vridning av 3D-avkännarsystemet vid kalibrering: <b>0</b> M-funktion för 180°-vridning av avkännarsystemet vid kalibrering: <b>1</b> till <b>999</b>
M-funktion för orientering av infraröd avkännare före varje mätning	<b>MP6161</b> Funktion inaktiv: <b>0</b> Orientering direkt via NC: <b>-1</b> M-funktion för orientering av avkännarsystemet: <b>1</b> till <b>999</b>
Orienteringsvinkel för den infraröda avkännaren	<b>MP6162</b> 0 till <b>359,9999</b> [°]
En spindelorientering skall utföras när skillnad mellan aktuell orienteringsvinkel och orienteringsvinkel från MP 6162 är större än	MP6163 0 till 3,0000 [°]
Automatisk orientering av infraröd avkännare till den programmerade avkänningsriktningen före avkänningen	<b>MP6165</b> Funktion inaktiv: <b>0</b> Orientera infraröd avkännare: <b>1</b>
Upprepad mätning vid programmerbar avkännarfunktion	MP6170 1 till 3
Toleransområde för upprepad mätning	MP6171 0,001 till 0,999 [mm]
Automatisk kalibreringscykel: Kalibreringsringens centrum i X-axeln i förhållande till maskinens nollpunkt	MP6180.0 (förflyttningsområde 1) till MP6180.2 (förflyttningsområde 3) 0 till 99 999,9999 [mm]
Automatisk kalibreringscykel: Kalibreringsringens centrum i Y-axeln i förhållande till maskinens nollpunkt	MP6181.x (förflyttningsområde 1) till MP6181.2 (förflyttningsområde 3) 0 till 99 999,9999 [mm]
Automatisk kalibreringscykel: Kalibreringsringens överkant i Z-axeln i förhållande till maskinens nollpunkt	MP6182.x (förflyttningsområde 1) till MP6182.2 (förflyttningsområde 3) 0 till 99 999,9999 [mm]
Automatisk kalibreringscykel: Avstånd under ringens överkant som TNC:n skall utföra kalibreringen på	<b>MP6185</b> .x (förflyttningsområde 1) till MP6185.2 (förflyttningsområde 3) <b>0,1</b> till <b>99 999,9999</b> [mm]
Radiemätning med TT 130: Avkänningsriktning	MP6505.0 (förflyttningsområde 1) till 6505.2 (förflyttningsområde 3) Positiv avkänningsriktning i vinkelreferensaxeln (0°-axeln): 0 Positiv avkänningsriktning i +90°-axeln: 1 Negativ avkänningsriktning i vinkelreferensaxeln (0°-axeln): 2 Negativ avkänningsriktning i +90°-axeln: 3
Avkänningshastighet för andra mätningen med TT 120, mätplattans form, kompensering i TOOL.T	<ul> <li>MP6507</li> <li>Avkänningshastigheten för andra mätningen med TT 130 beräknas med konstant tolerans: +0</li> <li>Avkänningshastigheten för andra mätningen med TT 130 beräknas med variabel tolerans: +1</li> <li>Konstant avkänningshastigheten för andra mätningen med TT 130: +2</li> </ul>

13 Tabeller och översikt

3D-avkännarsystem	
Maximalt tillåtet mätfel med TT 130 vid mätning med roterande verktyg	<b>MP6510.0</b> <b>0,001</b> till <b>0,999</b> [mm] (riktvärde: 0,005 mm)
Nödvändig för beräkningen av avkänningshastigheten tillsammans med MP6570	<b>MP6510.1</b> <b>0,001</b> till <b>0,999</b> [mm] (riktvärde: 0,01 mm)
Avkänningshastighet för TT 130 vid stillastående verktyg	MP6520 1 till 3 000 [mm/min]
Radiemätning med TT 130: avstånd från verktygets underkant till avkännarens överkant	MP6530.0 (förflyttningsområde 1) till MP6530.2 (förflyttningsområde 3) 0,001 till 99,9999 [mm]
Säkerhetsavstånd i spindelaxeln över beröringsplattan på TT 130 vid förpositionering	MP6540.0 0,001 till 30 000,000 [mm]
Säkerhetszon i bearbetningsplanet runt beröringsplattan på TT 130 vid förpositionering	MP6540.1 0,001 till 30 000,000 [mm]
Snabbtransport i avkännarcyklerna för TT 130	MP6550 10 till 10 000 [mm/min]
M-funktion för spindelorientering vid mätning av individuella skär	MP6560 0 till 999
Mätning med roterande verktyg: Verktygets tillåtna periferihastighet	<b>MP6570</b> <b>1,000</b> till <b>120,000</b> [m/min]
Nödvändig för beräkning av spindelvarvtal och för beräkning av avkänningshastigheten	
Mätning med roterande verktyg: Maximalt tillåtet varvtal	<b>MP6572</b> <b>0,000</b> till <b>1 000,000</b> [varv/min] Vid inmatning 0 begränsas varvtalet till 1000 varv/min



3D-avkännarsystem		
Koordinater för TT-120-mätplattans mittpunkt i förhållande till maskin- nollnunkten	<b>MP6580.0 (förflyttningsområde 1)</b> X-axel	
nonpunkten	<b>MP6580.1 (förflyttningsområde 1)</b> Y-axel	
	<b>MP6580.2 (förflyttningsområde 1)</b> Z-axel	
	<b>MP6581.0 (förflyttningsområde 2)</b> X-axel	
	<b>MP6581.1 (förflyttningsområde 2)</b> Y-axel	
	<b>MP6581.2 (förflyttningsområde 2)</b> Z-axel	
	<b>MP6582.0 (förflyttningsområde 3)</b> X-axel	
	<b>MP6582.1 (förflyttningsområde 3)</b> Y-axel	
	<b>MP6582.2 (förflyttningsområde 3)</b> Z-axel	
Övervakning av rotations- och parallellaxlarnas positioner	<b>MP6585</b> Funktion inaktiv: <b>0</b> Övervaka axelpositionerna: <b>1</b>	
Definiera vilka rotations- och parallellaxlar som skall övervakas	<b>MP6586.0</b> Övervaka inte A-axelns position: <b>0</b> Övervaka A-axelns position: <b>1</b>	
	<b>MP6586.1</b> Övervaka inte B-axelns position: <b>0</b> Övervaka B-axelns position: <b>1</b>	
	<b>MP6586.2</b> Övervaka inte C-axelns position: <b>0</b> Övervaka C-axelns position: <b>1</b>	
	<b>MP6586.3</b> Övervaka inte U-axelns position: <b>0</b> Övervaka U-axelns position: <b>1</b>	
	<b>MP6586.4</b> Övervaka inte V-axelns position: <b>0</b> Övervaka V-axelns position: <b>1</b>	
	<b>MP6586.5</b> Övervaka inte W-axelns position: <b>0</b> Övervaka W-axelns position: <b>1</b>	

TNC-presentation, TNC-	editor
Cykel 17, 18 och 207: Spindelorientering vid cykelns början	<b>MP7160</b> Utför spindelorientering: <b>0</b> Utför inte någon spindelorientering: <b>1</b>
Programplats	<b>MP7210</b> TNC med maskin: <b>0</b> TNC som programmeringsplats med aktivt PLC: <b>1</b> TNC som programmeringsplats utan aktivt PLC: <b>2</b>
Kvittering av meddelandet Strömavbrott efter uppstart	MP7212 Kvittering med knapp: 0 Automatisk kvittering: 1
DIN/ISO- programmering: Förvalt blocknummersteg	MP7220 0 till 150
Spärra val av vissa filtyper	MP7224.0 Alla filtyper kan väljas via softkey: +0 Spärra val av HEIDENHAIN-program (softkey VISA .H): +1 Spärra val av DIN/ISO-program (softkey VISA .I): +2 Spärra val av verktygstabeller (softkey VISA .T): +4 Spärra val av nollpunktstabeller (softkey VISA .D): +8 Spärra val av palettabeller (softkey VISA .P): +16 Spärra val av textfiler (softkey VISA .A): +32 Spärra val av punkttabeller (softkey VISA .P): +64
Spärra editering av vissa filtyper	MP7224.1 Spärra inte editor: +0 Spärra editoring av
Anmärkning: Om en filtyp spärras kommer TNC:n att radera alla filer av denna typ.	<ul> <li>HEIDENHAIN-program: +1</li> <li>DIN/ISO-program: +2</li> <li>Verktygstabeller: +4</li> <li>Nollpunktstabeller: +8</li> <li>Palettabeller: +16</li> <li>Textfiler: +32</li> <li>Punkttabeller: +64</li> </ul>
Konfiguration av palettfiler	<b>MP7226.0</b> Palettfiler ej aktiva: <b>0</b> Antal paletter per palettfil: <b>1</b> till <b>255</b>
Konfiguration av nollpunktsfiler	MP7226.1 Nollpunktstabeller ej aktiva: 0 Antal nollpunkter per nollpunktstabell: 1 till 255
Programlängd för programprövning	MP7229.0 Block 100 till 9 999
Programlängd som FK- block är tillåtna till	MP7229.1 Block 100 till 9 999

TNC-presentation, TNC-editor		
Dialogspråk	MP7230 Engelska: 0 Tyska: 1 Tjeckiska: 2 Franska: 3 Italienska: 4 Spanska: 5 Portugisiska: 6 Svenska: 7 Danska: 8 Finska: 9 Nederländska: 10 Polska: 11 Ungerska: 12 reserverad: 13 Ryska (kyrilliska tecken): 14 (endast möjligt vid MC 422 B) Kinesiska (förenklad): 15 (endast möjligt vid MC 422 B)	
Inställning av TNC:ns interna klocka	MP7235 Världstid (Greenwich time): 0 Centraleuropeisk tid (CET): 1 Centraleuropeisk sommartid: 2 Tidsskillnad till världstid: -23 till +23 [timmar]	
Konfiguration av verktygstabeller	<ul> <li>MP7260</li> <li>Ej aktiv: 0</li> <li>Antal verktyg som TNC:n genererar när en ny verktygstabell öppnas:</li> <li>1 till 254</li> <li>Om man behöver fler än 254 verktyg kan verktygstabellen utökas med funktionen INFOGA N RADER VID SLUTET, se "Verktygsdata", sida 145</li> </ul>	
Konfiguration av platstabeller	MP7261.0 (magasin 1) MP7261.1 (magasin 2) MP7261.2 (magasin 3) MP7261.3 (magasin 4) Ej aktiv: 0 Antal platser i verktygsmagasinet: 1 till 254 Om värdet 0 skrivs in i MP 7261.1 till MP7261.3 kommer endast ett verktygsmagasin att användas.	
Indexerade verktyg för att kunna lägga in flera kompenseringsdataför ett verktygsnummer	MP7262 Inte indexerade: 0 Antal tillåtna index: 1 till 9	
Softkey platstabell	<b>MP7263</b> Visa softkey PLATSTABELL i verktygstabellen: <b>0</b> Visa inte softkey PLATSTABELL i verktygstabellen: <b>1</b>	

Konfiguration av	MP7266.0
verktygstabeller (ej	Verktygsnamn – NAME: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 16 tecken
använd: 0;	MP7266.1
Kolumnnummer i	Verktygslängd – L: 0 till 32; Kolumnbredd: 11 tecken
verktygstabellen for	
	Verktygsradie – R: 0 till 32; Kolumnbredd: 11 tecken
	WIP/2003
	VEIKTYSSIAUE 2 – N.2. V till 32, Koluinindieuu. Ti tecken MD7262 A
	Övermått längd – DI : <b>0</b> till <b>32</b> : Kolumnbredd: 8 tecken
	MP7266.5
	Övermått radie – DR: <b>0</b> till <b>32</b> : Kolumnbredd: 8 tecken
	MP7266.6
	Övermått radie 2 – DR2: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 8 tecken
	MP7266.7
	Verktyg spärrat – TL: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 2 tecken
	MP7266.8
	Systerverktyg – RT: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 3 tecken
	Maximal livslangd – TIME1: 0 till 32; Kolumnbredd: 5 tecken
	MP/266.10 Max liveling advid TOOL CALL TIMES: 0 till 22: Kelverskandd: 5 taalwag
	Max. Invsiange via TOOL CALL – TIMEZ: 0 till 32; Kolumnbredd: 5 tecken
	NIF / 200. I I Aktuall livelängd – CLIB TIME: 0 till 22: Kalumnbradd: 8 taakan
	MP2266 12
	Verktvaskommentar – DOC: <b>0</b> till <b>32</b> : Kolumnbredd: 16 tecken
	MP7266.13
	Antal skär – CUT.: 0 till 32: Kolumnbredd: 4 tecken
	MP7266.14
	Tolerans för detektering av förslitning verktygslängd – LTOL: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 6 tecken
	MP7266.15
	Tolerans för detektering av förslitning verktygsradie – RTOL: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 6 tecken



Konfiguration av	MP7266.16
verktygstabeller (ej	Skärriktning – DIRECT.: 0 till 32; Kolumnbredd: 7 tecken
använd: 0; Kolumnnummer i	MP7266.17 Pl C. status - Pl C: 0 till 22: Kolumphrodd: 9 tockon
verktvastabellen för	MP7266.18
	Tillägg till verktygsförskjutningen i verktygsaxeln från MP6530 – TT:L-OFFS: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 11 tecken
	MP7266.19
	Förskjutning av verktyget från avkännarens centrum till verktygets centrum – TT:R-OFFS: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 11 tecken
	MP/266.20 Tolerans för detektering av brott verktvaslängd – I BBEAK : <b>0</b> till <b>32</b> : Kolumnbredd: 6 tecken
	MP7266.21
	Tolerans för detektering av brott verktygsradie – RBREAK: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 6 tecken <b>MP7266.22</b>
	Skärlängd (cykel 22) – LCUTS: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 11 tecken MP7266.23
	Maximal nedmatningsvinkel (cykel 22) – ANGLE.: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 7 tecken MP7266.24
	Verktygstyp –TYP: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 5 tecken <b>MP7266.25</b>
	Verktygets skärmaterial – TMAT: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 16 tecken <b>MP7266.26</b>
	Skärdatatabell – CDT: 0 till 32; Kolumnbredd: 16 tecken MP7266.27
	PLC-värde – PLC-VAL: 0 till 32; Kolumnbredd: 11 tecken MP7266.28
	Avkännarens cnetrumförskjutning huvudaxel – CAL-OFF1: 0 till 32; Kolumnbredd: 11 tecken MP7266.29
	Avkännarens cnetrumförskjutning komplementaxel – CALL-OFF2: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 11 tecken
	MP7266.30
	Spindelvinkel vid kalibrering – CALL-ANG: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 11 tecken MP7266.31
	Verktygstyp för platstabellen – PTYP: <b>0</b> till <b>32</b> ; Kolumnbredd: 2 tecken MP7266.32
	Begränsning spindelvarvtal – NMAX: – till <b>999999</b> ; Kolumnbredd: 6 tecken MP7266.33
	Frikörning vid NC-stopp – LIFTOFF: <b>Y / N</b> ; Kolumnbredd: 1 tecken MP7266.34
	Maskinberoende funktion – P1: <b>-99999,9999</b> till <b>+99999,9999</b> ; Kolumnbredd: 10 tecken MP7266.35
	Maskinberoende funktion – P2: <b>-99999,9999</b> till <b>+99999,9999</b> ; Kolumnbredd: 10 tecken MP7266.36
	Maskinberoende funktion – P3: <b>-99999,9999</b> till <b>+99999,9999</b> ; Kolumnbredd: 10 tecken MP7266.37
	Verktygsspecifik kinematikbeskrivning – KINEMATIC: <b>Namn på kinematikbeskrivningen</b> ; Kolumnbredd: 16 tecken MP7266 38
	Spetsvinkel T_ANGLE: 0 till 180; Kolumnbredd: 9 tecken
	Gängstigning PITCH: 0 till 99999,9999; Kolumnbredd: 10 tecken

Konfiguration av verktygsplatstabell (ej använd: 0; Kolumnnummer i platstabellen för	$\begin{tabular}{lllllllllllllllllllllllllllllllllll$
Driftart Manuell drift: Presentation av matning	<b>MP7270</b> Matning F visas bara då en axelriktningsknapp trycks in: <b>0</b> Matning F visas även då inte någon axelriktningsknapp trycks in (matning som har definierats via softkey F eller matning i den "långsammaste" axeln): <b>1</b>
Decimaltecken	MP7280 Visa komma som decimaltecken: 0 Visa punkt som decimaltecken: 1
Positionsvisning i verktygsaxeln	<b>MP7285</b> Positionsvisning i förhållande till verktygets utgångspunkt: <b>0</b> Positionsvisning i verktygsaxeln i förhållande till verktygsspetsen: <b>1</b>



TNC-presentation, TNC-	editor
Positionsvisning för spindelpositionen	MP7289 0,1 °: 0 0,05 °: 1 0,01 °: 2 0,005 °: 3 0,001 °: 4 0,0005 °: 5 0,0001 °: 6
Upplösning	MP7290.0 (X-axel) till MP7290.13 (14:e axel) 0,1 mm: 0 0,05 mm: 1 0,01 mm: 2 0,005 mm: 3 0,001 mm: 4 0,0005 mm: 5 0,0001 mm: 6
Spärra ändring av utgångspunkten i presettabellen	MP7294 Ändring av av utgångspunkten ej spärrad: +0 Ändring av utgångspunkten i X-axeln spärrad: +1 Ändring av utgångspunkten i Y-axeln spärrad: +2 Ändring av utgångspunkten i Z-axeln spärrad: +4 Ändring av utgångspunkten i IV:e axeln spärrad: +16 Ändring av utgångspunkten i V:e axeln spärrad: +16 Ändring av utgångspunkten i 6:e axeln spärrad: +32 Ändring av utgångspunkten i 7:e axeln spärrad: +64 Ändring av utgångspunkten i 8:e axeln spärrad: +128 Ändring av utgångspunkten i 9:e axeln spärrad: +128 Ändring av utgångspunkten i 10:e axeln spärrad: +512 Ändring av utgångspunkten i 11:e axeln spärrad: +512 Ändring av utgångspunkten i 11:e axeln spärrad: +2048 Ändring av utgångspunkten i 12:e axeln spärrad: +2048 Ändring av utgångspunkten i 13:e axeln spärrad: +4096 Ändring av utgångspunkten i 14:e axeln spärrad: +8192
Spärra ändring av utgångspunkten	MP7295 Ändring av av utgångspunkten ej spärrad: +0 Ändring av utgångspunkten i X-axeln spärrad: +1 Ändring av utgångspunkten i Y-axeln spärrad: +2 Ändring av utgångspunkten i Z-axeln spärrad: +4 Ändring av utgångspunkten i IV:e axeln spärrad: +8 Ändring av utgångspunkten i V:e axeln spärrad: +16 Ändring av utgångspunkten i 6:e axeln spärrad: +32 Ändring av utgångspunkten i 7:e axeln spärrad: +64 Ändring av utgångspunkten i 8:e axeln spärrad: +128 Ändring av utgångspunkten i 9:e axeln spärrad: +256 Ändring av utgångspunkten i 10:e axeln spärrad: +512 Ändring av utgångspunkten i 11:e axeln spärrad: +1024 Ändring av utgångspunkten i 12:e axeln spärrad: +2048 Ändring av utgångspunkten i 13:e axeln spärrad: +4096 Ändring av utgångspunkten i 14:e axeln spärrad: +8192
Spärra ändring av utgångspunkten med de orangefärgade axelknapparna	<b>MP7296</b> Ändring av av utgångspunkten ej spärrad: <b>0</b> Spärra ändring av utgångspunkten med de orangefärgade axelknapparna: <b>1</b>

Återställ statuspresentation, Q- parametrar, verktygsdata och bearbetningstid	<ul> <li>MP7300</li> <li>Återställ allt då ett program väljs: 0</li> <li>Återställ allt då ett program väljs och vid M02, M30, END PGM: 1</li> <li>Återställ bara statuspresentation, bearbetningstid och verktygsdata då ett program väljs: 2</li> <li>Återställ bara statuspresentation, bearbetningstid och verktygsdata då ett program väljs och vid M02, M30, END PGM: 3</li> <li>Återställ statuspresentation, bearbetningstid och Q-parametrar då ett program väljs: 4</li> <li>Återställ statuspresentation, bearbetningstid och Q-parametrar då ett program väljs och vid M02, M30, END PGM: 5</li> <li>Återställ statuspresentation och bearbetningstid då ett program väljs: 6</li> <li>Återställ statuspresentation och bearbetningstid då ett program väljs och vid M02, M30, END PGM: 7</li> </ul>
Presentationssätt för grafik	<ul> <li>MP7310</li> <li>Grafisk presentation i tre plan enligt DIN 6, del 1, projektionsmetod 1: +0</li> <li>Grafisk presentation i tre plan enligt DIN 6, del 1, projektionsmetod 2: +1</li> <li>Vrid inte koordinatsystemet för grafisk presentation: +0</li> <li>Vrid koordinatsystemet för grafisk presentation med 90°: +2</li> <li>Ny BLK FORM vid cykel 7 NOLLPUNKT visas i förhållande till den gamla nollpunkten: +0</li> <li>Ny BLK FORM vid cykel 7 NOLLPUNKT visas i förhållande till den nya nollpunkten: +4</li> <li>Visa inte markörens position vid presentation i tre plan: +0</li> <li>Visa markörens position vid presentation i tre plan: +8</li> <li>Software-funktioner för den nya 3D-grafiken naktiv: +16</li> </ul>
Begränsning av ett verktygs simulerade skärlängd. Endast verksam när LCUTS inte är definierad	<b>MP7312</b> <b>0</b> till <b>99 999,9999</b> [mm] Faktor som multipliceras med verktygsdiametern för att öka simuleringshastigheten. Vid inmatning av 0 förutsätter TNC:n en oändligt lång skärlängd, vilket påverkar simuleringshastigheten.
Grafisk simulering utan programmerad spindelaxel: Verktygsradie	<b>MP7315</b> <b>0</b> till <b>99 999,9999</b> [mm]
Grafisk simulering utan programmerad spindelaxel: Arbetsdjup	<b>MP7316</b> <b>0</b> till <b>99 999,9999</b> [mm]
Grafisk simulering utan programmerad spindelaxel: M- funktion för start	<b>MP7317.0</b> <b>0</b> till <b>88</b> (0: funktion inaktiv)
Grafisk simulering utan programmerad spindelaxel: M- funktion för slut	<b>MP7317.1</b> <b>0</b> till <b>88</b> (0: funktion inaktiv)
Inställning av skärmsläckare	MP7392 0 till 99 [min] (0: funktion inaktiv)
Ange efter vilken tid TNC:n skall aktivera skärmsläckaren	

Bearbetning och programkörning	
Effekt av cykel 11 SKALFAKTOR	<b>MP7410</b> SKALFAKTOR verksam i 3 axlar: <b>0</b> SKALFAKTOR endast verksam i bearbetningsplanet: <b>1</b>
Administration av verktygsdata/ kalibreringsdata	<b>MP7411</b> TNC:n lagrar kalibreringsdata för 3D-avkännarsystemet internt: <b>+0</b> TNC:n använder avkännarsystemets kompenseringsvärden i verktygstabellen som kalibreringsdata för 3D-avkännarsystemet: <b>+1</b>
SL-cykler	MP7420 Fräs kanal runt konturen i medurs riktning för öar och i moturs riktning för fickor: +0 Fräs kanal runt konturen i medurs riktning för fickor och i moturs riktning för öar: +1 Fräs konturkanal före urfräsning: +0 Fräs konturkanal efter urfräsning: +2 Sammanfoga kompenserade konturer: +0 Sammanfoga okompenserade konturer: +4 Urfräsning på samtliga djup ner till fickans botten: +0 Fräs både kanal och urfräsning på varje skärdjup innan växling till nästa skärdjup: +8
	För cyklerna 6, 15, 16, 21, 22, 23, 24 gäller: Förflytta verktyget vid cykelslutet tillbaka till den sist programmerade positionen före cykelanropet: <b>+0</b> Endast frikörning i spindelaxeln vid cykelslutet: <b>+16</b>
Cykel 4 FICKFRÄSNING, cykel 5 CIRKELFICKA, cykel 6 URFRÄSNING: Överlappningsfaktor	MP7430 0,1 till 1,414
Cirkelradiens tillåtna avvikelse vid cirkel- slutpunkten jämfört med cirkel-startpunkten	<b>MP7431</b> 0,0001 till 0,016 [mm]
Funktion för ett antal tilläggs-	MP7440
funktioner M Anmärkning:	Stoppa programkörningen vid M06: <b>+0</b> Stoppa inte programkörningen vid M06: <b>+1</b>
<sub>V</sub> -faktorerna definieras av maskintillverkaren. Beakta anvisningarna i Er maskinhandbok.	Inget cykelanrop med M89: <b>+0</b> Cykelanrop med M89: <b>+2</b> Stoppa programkörningen vid M-funktioner: <b>+0</b> Stoppa inte programkörningen vid M-funktioner: <b>+4</b> k <sub>V</sub> -faktorer ej växlingsbara via M105 och M106: <b>+0</b> k <sub>V</sub> -faktorer växlingsbara via M105 och M106: <b>+8</b> Matningshastighet i verktygsaxeln med M103 F reducering ej aktiv: <b>+0</b> Matningshastighet i verktygsaxeln med M103 F reducering aktiv: <b>+16</b> Precisionsstopp vid positioneringar med rotationsaxlar ej aktivt: <b>+0</b> Precisionsstopp vid positioneringar med rotationsaxlar aktivt: <b>+64</b>
Felmeddelande vid cykelanrop	<ul> <li>MP7441</li> <li>Visa felmeddelande om inte M3/M4 är aktiv: 0</li> <li>Visa inte felmeddelande om inte M3/M4 är aktiv: +1</li> <li>reserverad: +2</li> <li>Visa inte felmeddelande när djup har programmerats positivt: +0</li> <li>Visa felmeddelande när djup har programmerats positivt: +4</li> </ul>

Bearbetning och programkörning	
M-funktion för spindelorientering i bearbetningscyklerna	<b>MP7442</b> Funktion inaktiv: <b>0</b> Orientering direkt via NC: <b>-1</b> M-funktion för spindelorienteringen <b>1</b> till <b>999</b>
Maximal banhastighet vid matnings- override 100% i driftarterna för programkörning	<b>MP7470</b> 0 till 99 999 [mm/min]
Matningshastighet för utjämningsrörelse av rotationsaxlar	<b>MP7471</b> 0 till 99 999 [mm/min]
Kompatibilitets-maskinparameter för nollpunktstabeller	MP7475 Nollpunktsförskjutningar utgår från arbetsstyckets nollpunkt: <b>0</b> Vid inmatning av <b>1</b> i äldre TNC-styrsystem och i software 340 420-xx utgick nollpunktsförskjutningar från maskinens nollpunkt. Denna funktion står inte längre till förfogande. Numera skall Preset-tabellen användas istället för nollpunktstabeller som utgår från REF (se "Administration av utgångspunkter via Preset-tabellen" på sidan 64)



### 13.2 Kontaktbeläggning och anslutningskabel för datasnitt

### Datasnitt V.24/RS-232-C HEIDENHAINutrustning

~	_
	-
4	

Datasnittet uppfyller EN 50 178 "Säkert frånskilt från nät".

Vid användning av 25-poligt adapterblock:

TNC		VB 365 7	25-xx		Adapte 310 08	erblock 5-01	VB 274 5	45-xx	
Hane	Beläggning	Hona	Färg	Hona	Hane	Hona	Hane	Färg	Hona
1	ansluts ej	1		1	1	1	1	vit/brun	1
2	RXD	2	gul	3	3	3	3	gul	2
3	TXD	3	grön	2	2	2	2	grön	3
4	DTR	4	brun	20	20	20	20	brun	8
5	Signal GND	5	röd	7	7	7	7	röd	7
6	DSR	6	blå	6	6	6	6 _		6
7	RTS	7	grå	4	4	4	4	grå	5
8	CTR	8	rosa	5	5	5	5	rosa	4
9	ansluts ej	9					8	lila	20
Hölje	Ytterskärm	Hölje	Ytterskärm	Hölje	Hölje	Hölje	Hölje	Ytterskärm	Hölje

Vid användning av 9-poligt adapterblock:

TNC		VB 355 484-xx		Adapterblock 363 987-02		VB 366 964-xx			
Hane	Beläggning	Hona	Färg	Hane	Hona	Hane	Hona	Färg	Hona
1	ansluts ej	1	röd	1	1	1	1	röd	1
2	RXD	2	gul	2	2	2	2	gul	3
3	TXD	3	vit	3	3	3	3	vit	2
4	DTR	4	brun	4	4	4	4	brun	6
5	Signal GND	5	svart	5	5	5	5	svart	5
6	DSR	6	lila	6	6	6	6	lila	4
7	RTS	7	grå	7	7	7	7	grå	8
8	CTR	8	vit/grön	8	8	8	8	vit/grön	7
9	ansluts ej	9	grön	9	9	9	9	grön	9
Hölje	Ytterskärm	Hölje	Ytterskärm	Hölje	Hölje	Hölje	Hölje	Ytterskärm	Hölje

### Främmande utrustning

Kontaktbeläggningen på en icke-HEIDENHAIN-enhet kan skilja sig markant från den på en HEIDENHAIN-enhet.

Detta är beroende av enheten och typen av överföring. Nedanstående tabell visar adapterblockets kontaktbeläggning.

Adapterblock 363 987-02		VB 366 964-xx				
Hona	Hane	Hona	Färg	Hona		
1	1	1	röd	1		
2	2	2	gul	3		
3	3	3	vit	2		
4	4	4	brun	6		
5	5	5	svart	5		
6	6	6	lila	4		
7	7	7	grå	8		
8	8	8	vit/grön	7		
9	9	9	grön	9		
Hölje	Hölje	Hölje	Ytterskärm	Hölje		



### Datasnitt V.11/RS-422

På datasnitt V.11 anslutes endast icke-HEIDENHAIN utrustning.

Datasnittet uppfyller EN 50 178 "Säkert frånskilt från nät".



Kontaktbeläggningen på TNC-logikenheten (X28) och den

på adapterblocket är identisk.

TNC		VB 35	5 484-xx	Adapterblock 363 987-01		
Hona	Beläggning	Hane	Färg	Hona	Hane	Hona
1	RTS	1	röd	1	1	1
2	DTR	2	gul	2	2	2
3	RXD	3	vit	3	3	3
4	TXD	4	brun	4	4	4
5	Signal GND	5	svart	5	5	5
6	CTS	6	lila	6	6	6
7	DSR	7	grå	7	7	7
8	RXD	8	vit/grön	8	8	8
9	TXD	9	grön	9	9	9
Hölje	Ytterskärm	Hölje	Ytterskä rm	Hölje	Hölje	Hölje

### Ethernet-datasnitt RJ45-kontakt

Maximal kabellängd:

- Oskärmad: 100 m
- Skärmad: 400 m

Pin	Signal	Beskrivning
1	TX+	Transmit Data
2	TX-	Transmit Data
3	REC+	Receive Data
4	fri	
5	fri	
6	REC-	Receive Data
7	fri	
8	fri	

# 13.3 Teknisk information

#### Symbolförklaring

Standard

- Axel-option
- OSoftware-option 1
- □Software-option 2

Användarfunktioner	
Kortbeskrivning	<ul> <li>Grundutförande: 3 axlar plus spindel</li> <li>Fjärde NC-axel plus hjälpaxel eller</li> <li>8 ytterligare axlar eller 7 ytterligare axlar plus 2:a spindel</li> <li>Digital ström- och varvtalsreglering</li> </ul>
Programinmatning	I HEIDENHAIN-klartextdialog, med smarT.NC och enligt DIN/ISO
Positionsuppgifter	<ul> <li>Bör-positioner för rätlinje och cirkelbåge i rätvinkliga koordinater eller polära koordinater</li> <li>Absoluta eller inkrementala måttuppgifter</li> <li>Presentation och inmatning i mm eller tum</li> <li>Presentation av handrattsrörelse vid bearbetning med handrattsöverlagring</li> </ul>
Verktygskompensering	<ul> <li>Verktygsradie i bearbetningsplanet och verktygslängd</li> <li>Förberäkning av radiekompenserad kontur upp till 99 block (M120)</li> <li>Tredimensionell verktygsradiekompensering för ändring av verktygsdata i efterhand utan att programmet behöver beredas på nytt</li> </ul>
Verktygstabeller	Flera verktygstabeller med godtyckligt antal verktyg
Skärdatatabeller	Skärdatatabeller för automatisk beräkning av spindelvarvtal och matning utifrån verktygsspecifika data (skärhastighet, matning per tand)
Konstant banhastighet	<ul> <li>I förhållande till verktygscentrumets bana</li> <li>I förhållande till verktygsskäret</li> </ul>
Parallelldrift	Skapa program med grafiskt stöd samtidigt som ett annat program exekveras
3D-bearbetning (software- option 2)	<ul> <li>Särskilt ryckfri rörelsereglering</li> <li>3D-verktygskompensering via ytnormal-vektor</li> <li>Förändring av spindelhuvudets inställning med elektronisk handratt samtidigt som programmet exekveras; Verktygsspetsens position förblir oförändrad (TCPM = Tool Center Point Management)</li> <li>Håll verktyget vinkelrätt till konturen</li> <li>Verktygsradiekompensering vinkelrätt till rörelse- och verktygsriktningen</li> <li>Spline-interpolering</li> </ul>
Rundbordsbearbetning (software-option 1)	<ul> <li>Programmering av konturer på en cylinders utrullade mantelyta</li> <li>Matning i mm/min</li> </ul>

Anvandananktionei	
Konturelement	<ul> <li>Rätlinje</li> <li>Fas</li> <li>Cirkelbåge</li> <li>Cirkelcentrum</li> <li>Cirkelradie</li> <li>Tangentiellt anslutande cirkelbåge</li> <li>Hörnrundning</li> </ul>
Framkörning till och frånkörning från konturen	<ul> <li>Via rätlinje: tangentiell eller vinkelrät</li> <li>Via cirkel</li> </ul>
Flexibel konturprogrammering FK	Flexibel konturprogrammering FK i HEIDENHAIN-klartext med grafiskt stöd för arbetsstycken som inte har NC-anpassad måttsättning
Programhopp	<ul> <li>Underprogram</li> <li>Programdelsupprepning</li> <li>Godtyckligt program som underprogram</li> </ul>
Bearbetningscykler	<ul> <li>Borrcykler för borrning, djuphålsborrning, brotschning, ursvarvning, försänkning, gängning med och utan flytande gänghuvud</li> <li>Cykler för fräsning av invändiga och utvändiga gängor</li> <li>Grov- och finbearbetning av fyrkants- och cirkelficka</li> <li>Cykler för uppdelning av plana och vinklade ytor</li> <li>Cykler för fräsning av raka och cirkelformade spår</li> <li>Punktmönster på cirkel och linjer</li> <li>Konturficka – även konturparallell</li> <li>Konturtåg</li> <li>Dessutom kan maskintillverkarcykler – speciella bearbetningscykler som har skapats av maskintillverkaren – integreras</li> </ul>
Koordinatomräkning	<ul> <li>Förskjutning, vridning, spegling</li> <li>skalfaktor (axelspecifik)</li> <li>Tippning av bearbetningsplanet (software-option 1)</li> </ul>
<b>O-parameter</b> Programmering med variabler	<ul> <li>Matematiska funktioner =, +, -, *, /, sin α, cos α √a<sup>2</sup> + b<sup>2</sup> √a     </li> <li>Logiska villkor (=, =/, &lt;, &gt;)     </li> <li>Parentesberäkning         tan α, arcus sin, arcus cos, arcus tan, a<sup>n</sup>, e<sup>n</sup>, ln, log, absolutvärde för ett tal, konstant π, negering, ta bort decimaler eller heltalsdel     </li> <li>Funktioner för cirkelberäkning     </li> </ul>
Programmeringshjälp	<ul> <li>Kalkylator</li> <li>Hjälpfunktion som är anpassad till situationen vid felmeddelanden</li> <li>Grafiskt stöd vid programmering av cykler</li> <li>Kommentarblock i NC-programmet</li> </ul>
Teach-In	Är-positioner överförs direkt till NC-programmet

1
Användarfunktioner	
Tootavofik	Crafiel einvlaring av beerbetningeförlennet även semtidist som att ennet av samt
Presentationssätt	Gransk simulering av bearbetningsforloppet även samtidigt som ett annat program exekveras
	<ul> <li>Vy ovanifrån / Presentation i tre plan / 3D-presentation</li> <li>Delförstoring</li> </ul>
Programmeringsgrafik	I driftart "Programinmatning" kan de inmatade NC-blocken ritas automatiskt (2D- streckgrafik) även samtidigt som ett annat program exekveras
Bearbetningsgrafik Presentationssätt	Grafisk presentation av programmet som exekveras i vy ovanifrån / presentation i tre plan / 3D-presentation
Bearbetningstid	Beräkning av bearbetningstid i driftart "Programtest"
	Presentation av aktuell bearbetningstid i Programkörnings-driftarterna
Återkörning till konturen	Blockläsning fram till ett godtyckligt block i programmet och framkörning till den beräknade bör-positionen för att återuppta bearbetningen
	Avbryta programmet, lämna konturen och sedan köra tillbaka till konturen
nollpunktstabeller	Flera nollpunktstabeller
Palettabeller	Palettabeller med godtyckligt antal inmatningar för val av paletter, NC-program och nollpunkter. Palettabellerna kan exekveras arbetsstyckes- eller verktygsorienterat
Avkännarcykler	Kalibrera avkännarsystemet
	Manuell och automatisk kompensering för snett placerat arbetsstycket
	Manuell och automatisk inställning av utgångspunkt
	Automatisk mätning av arbetsstycke
	Cykler för automatisk verktygsmätning
Tekniska data	
Komponenter	Huvuddator MC 422 B
Komponentei	Reglerenhet CC 422 B
	Knappsats
	TFT-färgflatbildskärm med softkeys 15,1 tum
Programminne	Hårddisk med minst 36 GByte för NC-program
Inmatnings- och	■ ner till 0,1 µm vid linjäraxlar
presentationsupplösning	ner till 0,000 1° vid vinkelaxlar
Inmatningsområde	■ Maximum 99 999,999 mm (3.937 tum) resp. 99 999,999°
Interpolation	Rätlinje i 4 axlar
	□Rätlinje i 5 axlar (kräver exporttillstånd, software-option 1)
	Cirkel i 2 axlar
	OCirkel i 3 axlar vid tippat bearbetningsplan (software-option 1)
	Skruvlinje: Överlagring av cirkelbåge och rätlinje
	Spline:
	Exekvering av spline (polynom av 3:e graden)

lekniska data	
<b>Blockcykeltid</b> 3D-rätlinje utan radiekompensering	■ 3,6 ms □ 0,5 ms (software-option 2)
Axelreglering	<ul> <li>Upplösning positionsreglering: Positionsmätsystemets signalperiod/1024</li> <li>Cykeltid positionsreglering:1,8 ms</li> <li>Cykeltid varvtalsreglering: 600 µs</li> <li>Cykeltid strömreglering: minimalt 100 µs</li> </ul>
Rörelsesträcka	Maximalt 100 m (3 937 tum)
Spindelvarvtal	Maximalt 40 000 varv/min (vid 2 polpar)
Felkompensering	<ul> <li>Linjärt och icke linjärt axelfel, vändglapp, vändspikar vid cirkelrörelser, värmeutvidgning</li> <li>Friktion</li> </ul>
Datasnitt	<ul> <li>ett V.24 / RS-232-C och ett V.11 / RS-422 max. 115 kBaud</li> <li>Utökat datasnitt med LSV-2-protokoll för externfjärrstyrning av TNC:n via datasnittet med HEIDENHAIN programvara TNCremo</li> <li>Ethernet-datasnitt 100 Base T ca. 2 till 5 MBaud (beroende på filtyp och nätbelastning)</li> <li>USB 2.0-port För anslutning av mus</li> </ul>
Omgivningstemperatur	<ul> <li>Drift: 0°C till +45°C</li> <li>Lagring:-30°C till +70°C</li> </ul>

Tillbehör	
Elektroniska handrattar	<ul> <li>en HR 420: portabel handratt med display eller</li> <li>en HR 410: portabel handratt eller</li> <li>en HR 130: inbyggnadshandratt eller</li> <li>upp till tre HR 150: inbyggnadshandrattar via handrattsadapter HRA 110</li> </ul>
Avkännarsystem	<ul> <li>TS 220: brytande 3D-avkännarsystem med kabelanslutning eller</li> <li>TS 640: brytande 3D-avkännarsystem med infraröd överföring</li> <li>TT 130: brytande 3D-avkännarsystem för verktygsmätning</li> </ul>

Software-option 1	
Rundbordsbearbetning	<ul> <li>Programmering av konturer på en cylinders utrullade mantelyta</li> <li>Matning i mm/min</li> </ul>
Koordinatomräkningar	○3D-vridning av bearbetningsplanet
Interpolation	OCirkel i 3 axlar vid tippat bearbetningsplan
Software-option 2	
3D-bearbetning	<ul> <li>Särskilt ryckfri rörelsereglering</li> <li>3D-verktygskompensering via ytnormal-vektor</li> <li>Förändring av spindelhuvudets inställning med elektronisk handratt samtidigt som programmet exekveras; Verktygsspetsens position förblir oförändrad (TCPM = Tool Center Point Management)</li> <li>Håll verktyget vinkelrätt till konturen</li> <li>Verktygsradiekompensering vinkelrätt till rörelse- och verktygsriktningen</li> <li>Spline-interpolering</li> </ul>
Interpolation	□Rätlinje i 5 axlar (kräver exporttillstånd)
Blockcykeltid	□0,5 ms



n	Inmatningsformat och enhet
natic	Positioner, koordinater, cirk faslängder
Ľ	Verktygsnummer
info	Verktygsnamn
sk	Delta-värde för verktygskom
Ü	Spindelvarvtal
Te	Matningshastigheter
ო	Väntetid i cykel G04
13	Gängstigning i diverse cykle
	Vinkel för spindelorientering
	Vinkel för polära koordinate tippning av bearbetningspla
	Polär koordinatvinkel för

inmatningsformat och enneter för TINC-funktio	ner
Positioner, koordinater, cirkelradier, faslängder	-99 999.9999 till +99 999.9999 (5,4: heltal,decimaler) [mm]
Verktygsnummer	0 till 32 767,9 (5.1)
Verktygsnamn	16 tecken, vid verktygsanrop T skrivet mellan "". Tillåtna specialtecken: #, \$, %, &, -
Delta-värde för verktygskompensering	-99,9999 till +99,9999 (2,4) [mm]
Spindelvarvtal	0 till 99 999,999 (5,3) [varv/min]
Matningshastigheter	0 till 99 999,999 (5,3) [mm/min] eller [mm/tand] eller [mm/varv]
Väntetid i cykel G04	0 till 3 600,000 (4,3) [s]
Gängstigning i diverse cykler	-99,9999 till +99,9999 (2,4) [mm]
Vinkel för spindelorientering	0 till 360,0000 (3,4) [°]
Vinkel för polära koordinater, rotation, tippning av bearbetningsplanet	-360,0000 till 360,0000 (3,4) [°]
Polär koordinatvinkel för skruvlinjeinterpolering (G12/G13)	-5 400,0000 till 5 400,0000 (4,4) [°]
Nollpunktsnummer i cykel G53	0 till 2 999 (4,0)
Skalfaktor i cykel G72	0,000001 till 99,999999 (2,6)
Tilläggsfunktion M	0 till 999 (3,0)
Q-parameternummer	0 till 1999 (4,0)
Q-parametervärde	-99 999,9999 till +99 999,9999 (5,4)
Märke (G98) för programhopp	0 till 999 (3,0)
Märke (G98) för programhopp	Godtycklig textsträng inom citationstecken ("")
Antal programdelsupprepningar REP	1 till 65 534 (5,0)
Felnummer vid Q-parameterfunktion D14	0 till 1 099 (4,0)
Spline-parameter K	-9,99999999 till +9,99999999 (1,8)
Exponent för spline-parameter	-255 till 255 (3,0)
Normalvektorer N och T vid 3D- kompensering	-9,99999999 till +9,99999999 (1,8)

-\_

# 13.4 Byta buffertbatteri

När styrsystemet är avstängt försörjer ett buffertbatteri TNC:n med ström för att data i RAM-minnet inte skall förloras.

Om TNC:n presenterar felmeddelandet **Byt buffertbatteri** måste man byta batterierna:



Stäng av maskinen och TNC:n före växling av buffertbatteri!

Buffertbatteri får endast bytas av personal med utbildning för detta!

Batterityp:1 Lithium-batteri, typ CR 2450N (renata) Id.-nr. 315 878-01

- 1 Buffertbatteriet är placerat i den bakre delen av MC 422 B (se 1, bilden uppe till höger)
- 2 Byt batteriet; det nya batteriet kan bara monteras åt rätt håll





# 13.5 DIN/ISO-adressbokstäver

# **G**-funktioner

Grupp	G	Funktion	Blockvis verksam	Hänvisning
Positioneringar	00 01 02 03 05 06 07 10 11 12 13 15 16	Rätlinje-interpolation, kartesisk med snabbtransport Rätlinje-interpolation, kartesisk Cirkel-interpolation, kartesisk, medursn Cirkel-interpolation, kartesisk, motursn Cirkel-interpolation, kartesisk, utan riktningsuppgift Cirkel-interpolation, kartesisk, tangentiell konturanslutning Axelparallellt positioneringsblock Rätlinje-interpolation, polär, med snabbtransport Rätlinje-interpolation, polär Cirkel-interpolation, polär Cirkel-interpolation, polär Cirkel-interpolation, polär, medurs Cirkel-interpolation, polär, moturs Cirkel-interpolation, polär, tangentiell konturanslutning	(med R) (med R)	Sida 183 Sida 183 Sida 187 Sida 187 Sida 187 Sida 190 Sida 196 Sida 196 Sida 196 Sida 196 Sida 196 Sida 196 Sida 197
Konturbearbetning, fram-/frånkörning	24 25 26 27	Fas med faslängd R Hörnrundning med radie R Tangentiell framkörning till en kontur med R Tangentiell frånkörning från en kontur med R		Sida 184 Sida 185 Sida 180 Sida 180
Cykler för borrning och gängfräsning	240 200 201 202 203 204 205 206 207 208 209 262 263 264 265 267	Centrering Borrning Brotschning Ursvarvning Universal-borrning Bakplaning Universal-djupborrning Gängning med flytande gängtappshållare Gängning utan flytande gängtappshållare Borrfräsning Gängning spånbrytning Gängfräsning Försänk-gängfräsning Borr-gängfräsning Helix-borrgängfräsning Utvändig gängfräsning		Sida 250 Sida 250 Sida 252 Sida 254 Sida 256 Sida 261 Sida 266 Sida 268 Sida 264 Sida 270 Sida 274 Sida 276 Sida 279 Sida 283 Sida 287
Cykler för att fräsa fickor, öar och spår	210 211 212 213 214 215 251 252 253 254	Spårfräsning med pendlande nedmatning Cirkulärt spår med pendlande nedmatning Rektangulär ficka finskär Rektangulär ö finskär Cirkulär ficka finskär Cirkulär ö finskär Rektangulär ficka Cirkelficka Spårfräsning Cirkulärt spår		Sida 324 Sida 327 Sida 316 Sida 318 Sida 320 Sida 322 Sida 297 Sida 302 Sida 306 Sida 311
Cykler för att skapa punktmönster	220 221	Punktmönster på cirkel Punktmönster på linjer		Sida 334 Sida 336

i



Grupp	G	Funktion	Blockvis verksam	Hänvisning
Cykler för att skapa sammansatta konturer	37 120 121 122 123 124 125 127 128	Definition av fickans kontur Konturdata Förborrning (med G37) SLII Urfräsning (med G37) SLII Finskär djup (med G37) SLII Finskär sida (med G37) SLII Konturlinje (med G37) Cylindermantel (med G37) Cylindermantel spårfräsning (med G37)		Sida 340 Sida 347 Sida 348 Sida 349 Sida 350 Sida 351 Sida 352 Sida 354 Sida 356
Cykler för ytor	60 230 231 232	Bearbetning med 3D-data Uppdelning av plana ytor Uppdelning av godtyckligt vinklade ytor Planfräsning		Sida 380 Sida 381 Sida 383 Sida 383
Cykler för koordinatomräkning	28 53 54 72 73 80	Spegling Nollpunktsförskjutning med en nollpunktstabell Nollpunktsförskjutning i programmet Skalfaktor Vridning av koordinatsystemet Bearbetningsplan		Sida 399 Sida 395 Sida 394 Sida 402 Sida 401 Sida 403
Specialcykler	04 36 39 62	Väntetid Spindelorientering Cykel programanrop, cykelanrop via G79 Toleransavvikelse för snabb konturfräsning		Sida 410 Sida 412 Sida 411 Sida 413
Cykler för mätning av arbetsstyckets snedställning	400 401 402 403 404 405	Grundvridning via två punkter Grundvridning via två hål Grundvridning via två tappar Kompensera för snedhet via rotationsaxel Direkt inställning av grundvridning Kompensera för snedhet via C-axel		Se Bruksanvisn ing TS- cykler
Cykler för automatisk inställning av en utgångspunkt	410 411 412 413 414 415 416 417 418 419	Utgångspunkt i mitten av en rektangulär ficka Utgångspunkt i mitten av en rektangulär tapp Utgångspunkt i mitten av en cirkelficka / ett hål Utgångspunkt i mitten av en cirkulär tapp Utgångspunkt invändigt hörn Utgångspunkt utvändigt hörn Utgångspunkt i mitten av en hålcirkel Utgångspunkt i avkännaraxeln Utgångspunkt i skärningspunkten mellan linjerna som förbinder två hålpar Utgångspunkt i en enskild axel		Se Bruksanvisn ing TS- cykler



Grupp	G	Funktion	Blockvis verksam	Hänvisning
Cykler för automatisk arbetsstyckesmätning	55 420 421 422 423 424 425 426 427 430 431	Uppmätning av en godtycklig koordinat i en godtycklig axel Vinkelmätning Uppmätning av en cirkelfickas/håls läge och diameter Uppmätning av en cirkulär tapps läge och diameter Uppmätning av en rektangulär fickas läge och diameter Uppmätning av en rektangulär tapps läge och diameter Uppmätning spårbredd Uppmätning av kam Uppmätning av en godtycklig koordinat i en godtycklig axel Uppmätning av en hålcirkels läge och diameter Uppmätning av ett plan		Se Bruksanvisn ing TS- cykler
Cykler för automatisk verktygsmätning	480 481 482 483	Kalibrering av TT Mätning av verktygslängd Mätning av verktygsradie Mätning av verktygslängd och -radie		Se Bruksanvisn ing TS- cykler
Allmänna cykler	79	Cykelanrop		Sida 239
Val av bearbetningsplan	17 18 19 20	Val av plan XY, verktygsaxel Z Val av plan ZX, verktygsaxel Y Val av plan YZ, verktygsaxel X Verktygsaxel IV		Sida 157
Koordinatöverföring	29	Överföring av det sista positionsbörvärdet som Pol		Sida 186
Råämnesdefinition	30 31	Råämnesdefinition för grafik, Minpunkt Råämnesdefinition för grafik, Maxpunkt		Sida 103
Programpåverkan	38	Programkörning STOPP		
	40 41 42 43 44	Ingen verktygskompensering (R0) Verktygskompensering, vänster om konturen (RL) Verktygskompensering, höger om konturen (RR) Axelparallell kompensering, förlängning (R+) Axelparallell kompensering, förkortning (R–)		Sida 162
Verktyg	51	Nästa verktygsnummer (vid aktivt centralt verktygsregister)		Sida 158
	99	verktygsdennition		Sida 146
Måttenhet	70 71	Måttenhet: Tum (för programbörjan) Måttenhet: Millimeter (för programbörjan)		Sida 104
Måttuppgifter	90 91	Absoluta måttuppgifter Inkrementala måttuppgifter		Sida 85 Sida 85
Underprogram	98	Sätt ett Label-nummer		

# Adressbokstäver

Adressbokstäver	Funktion
%	Programbörjan resp. programanrop
#	Nollpunktsnummer med cykel G53
A B C	Rotationsrörelse runt X-axel Rotationsrörelse runt Y-axel Rotationsrörelse runt Z-axel
D	Parameterdefinition (programparameter Q)
DL DR	Förslitningskompensering längd vid verktygsanrop Förslitningskompensering radie vid verktygsanrop
E	Tolerans för M112 och M124
F F F	Matning Väntetid med G04 Skalfaktor med G72 Faktor för matningsreducering med M103
G	Förflyttningskommando, cykeldefinition
H H H	Polär koordinatvinkel med inkrementalt/absolut mått Vridningsvinkel med G73 Gränsvinkel för M112
I J K	X-koordinat för cirkelcentrum/pol Y-koordinat för cirkelcentrum/pol Z-koordinat för cirkelcentrum/Pol
L L L	Sätt ett Label-nummer med G98 Hopp till ett Label-nummer Verktygslängd med G99
LA	Antal block för förberäkning med M120
М	Tilläggsfunktioner
N	Blocknummer
P P	Cykelparameter i bearbetningscykler Parameter i parameterdefinitioner
Q	Programparameter/cykelparameter
R R R R	Polär koordinatradie Cirkelradie med G02/G03/G05 Rundningsradie med G25/G26/G27 Fasning med G24 Verktygsradie med G99
S S	Spindelvarvtal Spindelorientering med G36



Adressbokstäver	Funktion
T	Verktygsdefinition med G99
T	Verktygsanrop
U	Linjärrörelse parallell med X-axel
V	Linjärrörelse parallell med Y-axel
W	Linjärrörelse parallell med Z-axel
X	X-axel
Y	Y-axel
Z	Z-axel
*	Tecken för blockslut

# Parameterfunktioner

Parameterdefinition	Funktion	Hänvisning
D00	TilldeIning	Sida 435
D01 D02 D03 D04	Addition Subtraktion Multiplikation Division	Sida 435 Sida 435 Sida 435 Sida 435
D05	Roten ur	Sida 435
D06 D07	Sinus Cosinus	Sida 438 Sida 438
D08	Roten ur kvadratsumma	Sida 438
D09 D10 D11 D12	Om lika, hopp Om olika, hopp Om större än, hopp Om mindre än, hopp	Sida 440 Sida 440 Sida 440 Sida 440
D13	Vinkel (vinkel från c . sin a och c . cos a)	Sida 438
D14	Felnummer	Sida 444
D15	Print	Sida 446
D19	Överföring av värde direkt till PLC	Sida 446

i





iTNC 530 med Windows 2000 (Option)

# 14.1 Introduktion

# Slutanvändarlicensavtal (EULA) för Windows 2000

Tillsammans med TNC:n har du erhållit en Microsoft-programvara, vilken har licensierats till HEIDENHAIN av Microsoft Licensing Inc. eller ett av dess dotterbolag (**MS**). Denna installerade Microsoftprogramvaruprodukt samt där så är möjligt också tillhörande media, tryckt material och dokumentation i "Online"- eller elektroniska format (**"PROGRAMVARUPRODUKTEN"**) skyddas av upphovsrättslagstiftning och internationella upphovsrättskonventioner, såväl som av andra immaterialrättsliga lagar och konventioner. **PROGRAMVARUPRODUKTEN** licensieras, säljs inte. Alla rättigheter förbehålles.

ш

Om Ni inte accepterar bestämmelserna i detta slutanvändar-licensavtal (EULA), är Ni inte berättigade att använda TNC:n eller att kopiera **PROGRAMVARUPRODUKTEN**. I detta fall skall Ni omgående kontakta HEIDENHAIN, för att erhålla anvisningar om returnering av den oanvända TNC:n. I och med den första användningen av **PROGRAMVARUPRODUKTEN**, oberoende av i vilken form, inklusive användning utanför TNC:n, accepterar Ni därmed bestämmelserna i denna EULA och är bunden därtill (eller bekräftar eventuella tidigare godkännanden).

# **Beviljande av licens**

Ni får endast använda **PROGRAMVARUPRODUKTEN** i TNC:n. Genom detta slutanvändar-licensavtal (EULA) beviljar Microsoft er följande licens:

#### Ingen feltolerans

**PROGRAMVARUPRODUKTEN** är inte feltolerant. På vilket sätt **PROGRAMVARUPRODUKTEN** skall användas i TNC:n, åligger endast HEIDENHAIN att avgöra. Microsoft förlitar sig på att HEIDENHAIN genom omfångsrika tester säkerställer lämpligheten för **PROGRAMVARUPRODUKTEN** i en sådan användning.

#### Friskrivning från garantiansvar

**PROGRAMVARUPRODUKTEN** ställs till förfogande "i befintligt skick" utan garanti beträffande felfrihet. Hela risken avseende tillfredsställande kvalitet, prestanda, noggrannhet och fackmannamässigt utförande (inklusive vårdslöshet), som uppstår vid användning av, eller prestanda hos, denna **PROGRAMVARUPRODUKT**, ligger hos Er. Alla garantier beträffande

ostörd användning eller att icke skada tredje part avböjs härmed likaså. Om Ni har några som helst garantianspråk beträffande TNC:n eller dess **PROGRAMVARUPRODUKT**, så härstammar sådana garantianspråk inte från Microsoft och är inte bindande för Microsoft.

#### Anmärkning till Java-stöd

**PROGRAMVARUPRODUKTEN** innehåller möjligtvis stöd för program som är skrivna i Java. Java-teknologin är inte feltolerant och är inte utvecklad eller tillverkad för användning eller vidareförsäljning som Online-styrprogramvara i riskfyllda miljöer, i vilka en störningsfri drift krävs, såsom exempelvis i nukleärtekniska områden, flygnavigeringseller kommunikationssystem, inom flygsäkerhet, i direkt livsuppehållande maskiner eller i vapensystem, där ett funktionsbortfall i Java-teknologin direkt kan leda till dödsfall, personskador eller svåra skador på utrustning eller miljö. Microsoft är förpliktigat till denna undantagsklausul beträffande ansvar enligt avtal med Sun Microsystems, Inc.

#### Friskrivning från ansvar vid vissa skador

Så långt det är lagligt tillåtet, är Microsoft inte i något fall ansvarigt för någon som helst form av, tillfälliga, indirekta eller följdskador, som skulle kunna uppstå som en följd av användning eller drift av **PROGRAMVARUPRODUKTEN** eller stå i samband därmed. Denna ansvarsbefrielse för skador gäller även då hjälpåtgärder förfelar sitt egentliga syfte. Microsoft är inte under några som helst omständigheter anvsvarigt för belopp över tvåhundrafemtio US-dollar (U.S.\$ 250,-).

# Begränsningar avseende tillbakautveckling (Reverse Engineering), dekompilering och isärtagande

Ni är inte, utöver vad som är uttryckligen tillåtet enligt tillämplig lag, berättigad att tillbakautveckla (Reverse Engineering), att dekompilera eller ta isär **PROGRAMVARUPRODUKTEN**.

#### Begränsad licensierad programvaruöverlåtelse

Ni är endast berättigad till permanent överföring av rättigheter enligt denna EULA, när denna överföring sker som en del av en permanent försäljning eller en permanent överföring av TNC:n, och endast i den mån mottagaren har förklarat sig införstådd med villkoren i denna EULA. Såvida **PROGRAMVARUPRODUKTEN** är en uppgradering, måste varje överföring innehålla alla tidigare versioner av **PROGRAMVARURODUKTEN**.

#### Exportrestriktioner

Härmed bekräftar Ni, att **PROGRAMVARUPRODUKTEN** är underkastad US-exportlagstiftning. Det åligger Er att följa alla tillämpliga internationella och nationella lagar som gäller för **PROGRAMVARUPRODUKTEN**, inklusive amerikanska exportregler liksom begränsningar för slutanvändare, slutanvändning och destination som har utfärdats av amerikanska och andra myndigheter. Ytterligare information finner Ni under http://www.microsoft.com/ exporting/.

# Allmänt

G

I detta kapitel beskrivs de speciella funktionerna för iTNC 530 med Windows 2000. Alla systemfunktioner för Windows 2000 finns beskrivna i Windowsdokumentationen.

TNC-styrsystem från HEIDENHAIN har alltid varit användarvänliga: enkel programmering i HEIDENHAIN-Klartextdialog, praktikorienterade cykler, entydiga funktionsknappar och överskådliga grafikfunktioner gör dem till uppskattade verkstadsprogrammerbara styrsystem.

Nu erbjuds användaren även standard-Windows-operativsystemet som användargränssnitt. Den nya kraftfulla HEIDENHAIN-hårdvaran med två processorer skapar grunden för iTNC 530 med Windows 2000.

En processor tar hand om realtidsuppgifterna och HEIDENHAINoperativsystemet samtidigt som den andra processorn enbart används av standard-Windows-operativsystemet vilket öppnar världen av informations-teknologi för användaren.

Även här är användarvänligheten högt prioriterad:

- I knappsatsen är ett komplett PC-tangentbord med musplatta integrerad
- Den högupplösande 15-tums-färg-flatbildskärmen visar både iTNC-operatörsgränssnittet och Windows-applikationerna
- Via USB-portarna kan PC-standard-utrustning såsom exempelvis mus, diskettenheter etc. enkelt anslutas till styrsystemet.

# Tekniska data

Tekniska data	iTNC 530 med Windows 2000
Utförande	Två-processor-styrsystem med
	Realtidsoperativsystem HEROS för maskinstyrningen
	PC-operativsystem Windows 2000 som användargränssnitt
Minne	RAM-minne:
	64 MByte för styrsystemsapplikationer
	128 MByte för Windows-applikationer
	Hårddisk
	2.63 GByte för TNC-filer
	<ul> <li>9 GByte för Windows-data, därav är ca.</li> <li>7.7 GByte tillgängligt för applikationer</li> </ul>
Datasnitt	Ethernet 10/100 BaseT (upp till 100 MBit/s; beroende på nätbelastningen)
	V.24-RS232C (max. 115 200 Bit/s)
	■ V.11-RS422 (max. 115 200 Bit/s)
	2 x USB
	■ 2 x PS/2



# 14.2 Starta iTNC 530-tillämpning

# Windows-inloggning

Efter att strömförsörjningen har slagits på, bootar iTNC 530 automatiskt. När inmatningsdialogen för Windows-inloggning visas, finns två möjligheter till inloggning:

- Inloggning som TNC-användare
- Inloggning som lokal administratör

# Inloggning som TNC-användare

- Ange användarnamnet "TNC" i inmatningsfältet User name, ange inte något i inmatningsfältet Password, bekräfta med OK
- TNC-programvaran startas automatiskt, iTNC Control Panel visar statusmeddelandet Starting, please wait...



Så länge iTNC Control Panel visas (se bilden till höger), skall inte några andra Windows-program startas eller användas. När iTNC-programvaran har startats korrekt, minimeras Control Panel till en HEIDENHAIN-symbol i Task-raden.

Denna användare tillåter endast begränsad åtkomst till Windows-operativstystemet. Man får varken ändra nätverksinställningar eller installera ny programvara.

iTNC Control P	anel	×
Stop iTNC	ReStart iTNC	Shut Down
Status:	Running	
More >>		

## Inloggning som lokal administratör

Kontakta maskintillverkaren för att erhålla användarnamn och lösenord.

Som lokal administratör får du utföra installation av programvara och inställning av nätverk.



HEIDENHAIN bistår inte med någon hjälp vid installation av Windows-applikationer och garanterar inte funktionen för applikationer som du har installerat.

HEIDENHAIN ansvarar inte för felaktigt hårddiskinnehåll som skulle kunna uppstå genom installation av uppdateringar av främmande programvara eller annan användarprogramvara.

Skulle service-insatser från HEIDENHAIN krävas efter ändring av program eller data kommer HEIDENHAIN att debitera dessa service-kostnader.

För att säkerställa en felfri funktion av iTNC-applikationen måste Windows 2000 systemet vid varje tidpunkt ha tillräcklig

- CPU-kraft
- ledigt hårddiskutrymme på enhet C
- arbetsminne
- bandbredd till hårddisk-interfacet
- till förfogande.

Styrsystemet jämnar ut korta intrång (upp till en sekund vid en blockcykeltid på 0,5ms) i dataöverföringen från Windows-processorn via en omfångsrik buffert med TNC-data. Går dock dataöverföringen från Windows-systemet ner under en längre tid, kan detta leda till en ryckig matningshastighet vid programexekveringen och därigenom också till skador på arbetsstycket.

咽

# Följande förutsättningar skall beaktas vid installationer av programvara:

Programmet som skall installeras får inte belasta Windows-processorn så mycket att den når sin kapacitetsgräns (128 MByte RAM, 266 MHz taktfrekvens).

Program som körs under Windows med prioritetsnivå högre än normalt (above normal), hög (high) eller realtid (real time) (t.ex. spel), får inte installeras.



# 14.3 Avstängning av iTNC 530

# Grundläggande

För att undvika dataförlust vid avstängning måste man stänga av iTNC 530 på ett kontrollerat sätt. Det finns flera olika sätt att göra detta, vilket beskrivs i följande avsnitt.



Godtycklig avstängning av iTNC 530 kan leda till dataförlust.

Innan du avslutar Windows måste iTNC 530-applikationen avslutas.

# Logga ut en användare

Du kan när som helst logga ut ur Windows, utan att iTNCprogramvaran påverkas av detta. Under utloggningsförloppet visas dock inte iTNC-bildskärmen längre och man kan inte längre göra några inmatningar.



Beakta att maskinspecifika knappar (t.ex. NC-start eller axelriktningsknapparna) förblir aktiva.

Efter det att en ny användare har loggat in visas iTNC-bildskärmen igen.

# Avsluta iTNC-användningen



#### Varning!

Innan du avslutar iTNC-tillämpningen måste Nödstoppsknappen ovillkorligen tryckas in. Annars kan data förloras eller maskinen skadas.

Det finns två sätt att avsluta iTNC-tillämpningen:

- Intern avslutning via driftart Manuell: avslutar samtidigt Windows
- Extern avslutning via iTNC-ControlPanel: avslutar bara iTNCtillämpningen

#### Intern avslutning via driftart Manuell

- ▶ Välj driftart Manuell
- Växla softkeyrad, tills softkeyn för att stänga av iTNC-tillämpningen visas



- Välj funktionen för att stänga av, bekräfta sedan den efterföljande dialogfrågan med softkey JA
- När meddelandet It's now safe to turn off your computer visas i iTNC-bildskärmen, får du bryta matningsspänningen till iTNC 530

#### Extern avslutning via iTNC-ControlPanel

- Tryck på Windows-knappen på ASCII-tangentbordet: iTNCtillämpningen minimeras och Task-raden visas
- Dubbelklicka på den gröna HEIDENHAIN-symbolen nere till höger i Task-raden: iTNC-ControlPanel visas (se bilden uppe till höger)



- Välj funktionen för att avsluta iTNC 530-tillämpningen: Tryck på fältet Stop iTNC
- Efter att du har tryckt på Nödstoppsknappen, bekräfta iTNC-meddelandet med fältet Yes: iTNCtillämpningen stoppas
- iTNC-kontrollpanelen förblir aktiv. Via fältet Restart iTNC kan du starta iTNC 530 på nytt

För att avsluta Windows väljer du

- ▶ fältet Start
- menypunkten Shut down...
- återigen menypunkten Shut down
- ▶ och bekräftar med **OK**



iTNC Cont	rol Panel 🔀
⊗	iTNC Software is still running! Press emergency stop before you continue. Stop now?
	Yes No



# Stänga av Windows

Om du försöker att stänga av Windows samtidigt som iTNCprogramvaran fortfarande är aktiv, kommer styrsystemet att presentera en varning (se bilden uppe till höger).



#### Varning!

Innan du bekräftar med OK, tryck ovillkorligen in Nödstoppsknappen. Annars kan data förloras eller maskinen skadas.

Om du bekräftar med OK, stängs iTNC-programvaran ner och därefter avslutas Windows.



ᇞ

#### Varning!

Efter några sekunder visar Windows en egen varning (se bilden i mitten till höger) som täcker över TNC-varningen. Bekräfta aldrig varningen med End Now, eftersom detta kan leda till dataförlust eller att maskinen skadas.



If you choose to end the program immediately, you will lose any unsaved data. To end the program now, click End Now.



# 14.4 Nätverksinställningar

# Förutsättning

al a

För att kunna ändra nätverksinställningar måste du logga in som lokal administratör. Kontakta din maskintillverkare för att erhålla det användarnamn och lösenord som krävs för detta.

Inställningar skall endast utföras av en nätverks-specialist.

## Justera inställningar

När iTNC 530 levereras innehåller den två nätverksförbindelser, Local Area Connection och iTNC Internal Connection (se bilden till höger).

**Local Area Connection** är anslutningen av iTNC till ditt nätverk. Alla inställningar som finns i Windows 2000 kan användas för att anpassa kommunikationen med ditt nätverk (se mer om detta i Windows 2000 nätverksbeskrivning).

**iTNC Internal Connection** är en intern iTNC-förbindelse. Ändring av inställningar för denna förbindelse är inte tillåtet och kan störa iTNC:ns funktion.

Denna interna nätverksadress är förinställd till **192.168.254.253** och får inte kollidera med ert företags nätverk, Subnet **192.168.254.xxx** får alltså inte finnas.

Optionen **Obtain IP adress automatically** (Erhåll en IP-adress automatiskt) får inte vara aktiv.





# Åtkomststyrning

Administratörer har åtkomst till TNC-enheterna D, E och F. Beakta att data på dessa partitioner delvis är binärkodade och att skrivåtkomst kan leda till odefinierade beteenden av iTNC.

Partitionerna D, E och F har åtkomsträttighet för användargrupperna **SYSTEM** och **Administrators**. Genom gruppen **SYSTEM** säkerställs att Windows-service, som startar styrsystemet, erhåller åtkomst. Genom gruppen **Administrators** uppnås att iTNC:ns realtidsprocessor erhåller nätverksförbindelse via **iTNC Internal Connection**.



Du får varken begränsa åtkomsten för dessa grupper eller lägga till andra grupper och i dessa grupper förbjuda viss åtkomst (i Windows har åtkomstbegränsningar företräde före åtkomsträttigheter).

1

# 14.5 Egenheter vid filhantering

## iTNC:ns enheter

När du kallar upp filhanteringen i iTNC, erhåller du en lista med tillgängliga enheter i det vänstra fönstret, t.ex.

- **C:\**: Den inbyggda hårddiskens Windows-partition
- RS232: \: Seriellt datasnitt 1
- **RS422:\**: Seriellt datasnitt 2
- TNC: \: iTNC:ns data-partition

Dessutom kan det finnas ytterligare nätverksenheter som har mappats upp via Windows-Explorer.



Beakta att iTNC:ns dataenhet visas under namnet **TNC:** i filhanteringen. Denna enhet (partition) har namnet **D** i Windows-Explorer.

Underkataloger på TNC-enheten (t.ex. **RECYCLER** och **System Volume Identifier**) läggs in av Windows 2000 och får inte tas bort.

Via maskinparameter 7225 kan du definiera enhetsbokstäver, vilka inte skall presenteras i TNC:ns filhanterare.

Om du har mappat upp en ny nätverksenhet i Windows-Explorer, måste du i förekommande fall uppdatera de tillgängiga enheterna i iTNC-presentationen:

- ▶ Kalla upp filhantering: Tryck på knappen PGM MGT
- Flytta markören åt vänster till enhetsfönstret
- Växla softkeyrad till den andra nivån
- Uppdatera enhets-presentationen: Tryck på softkey AKT. TRÄD





# Dataöverföring till iTNC 530



ᇞ

Innan du kan starta en dataöverföring från iTNC måste du först ha mappat upp den aktuella nätverksenheten via Windows-Explorer. Åtkomst till så kallade UNCnätverksnamn (t.ex. \\PC0815\DIR1) är inte möjlig.

#### **TNC-specifika filer**

Efter att du har förbundit iTNC 530 med ditt nätverk kan du från iTNC:n få åtkomst till en valfri dator och överföra filer. Vissa filtyper får man dock bara överföra genom att starta dataöverföringen från iTNC:n. Anledningen till detta är att filerna måste konverteras till ett binärt format vid dataöverföringen till iTNC.



Kopiering av följande angivna filtyper till dataenhet D via Windows-Explorer är inte tillåtet!

Filtyper som inte får kopieras via Windows-Explorer:

- Klartext-dialogprogram (ändelse .H)
- smarT.NC Unit-program (ändelse .HU)
- smarT.NC Konturprogram (ändelse .HU)
- DIN/ISO-program (ändelse .I)
- Verktygstabeller (ändelse .T)
- Verktygsplatstabeller (ändelse .TCH)
- Palett-tabeller (ändelse .P)
- Nollpunktstabeller (ändelse .D)
- Punkttabeller (ändelse .PNT)
- Skärdatatabeller (ändelse .CDT)
- Fritt definierbara tabeller (ändelse .TAB)

Tillvägagångssätt vid dataöverföringen: Se "Dataöverföring till/från en extern dataenhet", sida 99.

#### **ASCII-filer**

ASCII-filer (filer med ändelse .A), kan kopieras utan begränsningar med hjälp av utforskaren.



Beakta att alla filer som du vill komma åt med filhanteraren i TNC:n, måste finnas lagrade på enhet D.

#### SYMBOLE

3D-framställning ... 468
3D-kompensering Peripheral Milling ... 164
3D-vridning av bearbetningsplanet ... 70, 403 Cykel ... 403 manuell ... 70 steg för steg ... 406

#### Α

Administrera utgångspunkter ... 64 Ange spindelvarvtal ... 157 Användarparametrar ... 522 allmänna för 3D-avkännarsystem ... 523 för bearbetning och programkörning ... 534 för extern dataöverföring ... 523 för TNC-presentation, TNCeditor ... 527 maskinspecifika ... 507 Arbetsstyckespositioner absoluta ... 85 inkrementala ... 85 ASCII-filer ... 118 Återkörning till konturen ... 483 Automatisk programstart ... 484 Automatisk skärdataberäkning ... 149, 165 Automatisk verktygsmätning ... 149 Avkännarcykler: Se Bruksanvisning Avkännarcykler Avkännarsystemsövervakning ... 220 Avstängning ... 51

#### В

Bakplaning ... 258 BAUD-Rate, inställning ... 493 Bearbetning med 3D-data ... 380 Beräkning av bearbetningstid ... 472 Beroende filer ... 505 Bildskärm ... 37 Bildskärmsuppdelning ... 38 Block infoga, ändra ... 109 radera ... 109 Blockframläsning ... 481 Efter strömavbrott ... 481 Borrcykler ... 246 Borrfräsning ... 264

## В

Borr-gängfräsning ... 279 Borrning ... 250, 256, 261 Fördjupad startpunkt ... 263 Brotschning ... 252 Byta buffertbatteri ... 545

## С

Centrering ... 248 Cirkelbåge ... 187, 188, 190, 196, 197 Cirkelcentrum ... 186 Cirkelficka finskaer ... 320 Grovbearbetning+finbearbetning ... 302 Cirkulär ö finskär ... 322 Cirkulärt spår Grovbearbetning+finbearbetning ... 311 Cirkulärt spår, fräsning ... 327 Cykel definiera ... 237 grupper ... 238 kalla upp ... 239 Cykler och punkttabeller ... 244 Cylinder ... 458 Cylindermantel ... 354, 356 Bearbeta kam ... 358 Konturfräsning ... 360

## D

Dataöverföringshastighet ... 493 Dataöverföringsprogramvara ... 495 Datasäkerhet ... 88 Datasnitt inställning ... 493 Kontaktbeläggning ... 536 tilldelning ... 494 Definiera arbetsstyckesmaterial ... 166 Definiera råämne ... 104 Detaljfamiljer ... 434 Dialog ... 106 Djupborrning ... 261 Fördjupad startpunkt ... 263 Driftarter ... 40 Drifttid ... 517

## Ε

Ellips ... 456 Ersätta texter ... 113 Ethernet-datasnitt Anslutningsmöjligheter ... 497 Introduktion ... 497 konfigurera ... 500 Logga på och logga ur nätverk ... 102 Extern åtkomst ... 519 Extern dataöverföring iTNC 530 ... 99 iTNC 530 med Windows 2000 ... 563

## F

Fas ... 184 Fellista ... 124 Felmeddelanden ... 123, 124 Hjälp vid ... 123 utmatning ... 444 Filhantering ... 89 Beroende filer ... 505 Döp om fil ... 98 extern dataöverföring ... 99 Filnamn ... 87 Filtyp ... 87 Funktionsöversikt ... 90 kalla upp ... 91 Kataloger ... 89 generering ... 93 kopiera ... 95 konfigurering via MOD ... 504 Kopiera fil ... 94 Kopiera tabeller ... 95 Markera filer ... 97 Radera fil ... 96 Skriv över filer ... 101 Skydda fil ... 98 Välja fil ... 92 Filstatus ... 91 Finskär djup ... 350 Finskär sida ... 351 FN xx: Se Q-parameterprogrammering Förborrning ... 248 Fördjupad startpunkt vid borrning ... 263 Förflyttning från konturen ... 178 Förflyttning till konturen ... 178 Formatinformation ... 544 Försänk-gängfräsning ... 276 Fullcirkel ... 187

# Index

G

Gängfräsning grunder ... 272 Gängfräsning utvändig ... 287 Gängfräsning, invändig ... 274 Gängning med flytande gänghuvud ... 266 utan flytande gänghuvud ... 268, 270 Grafik Delförstoring ... 470 Presentationssätt ... 466 vid programmeringen ... 114 Delförstoring ... 115 Grafisk simulering ... 471 Grunder ... 82

## Н

Hålcirkel ... 334 Handrattspositionering, överlagra: M118 ... 218 Hårddisk ... 87 Helix-borrgängfräsning ... 283 Helix-interpolering ... 197 Hjälp vid felmeddelanden ... 123 Hörnrundning ... 185 Huvudaxlar ... 83

### I

Indexerade verktyg ... 152 Infoga kommentarer ... 117 Installera service-pack ... 492 Inställning av utgångspunkt ... 62, 86 utan 3D-avkännarsystem ... 62 iTNC 530 ... 36 med Windows 2000 ... 552

#### К

Kalkylator ... 122 kataloger ... 89, 93 generering ... 93 kopiera ... 95 radera ... 96 Klartext-dialog ... 106 Knappsats ... 39 Kodnummer ... 491 Konstant banhastighet: M90 ... 209 Kontaktbeläggning, datasnitt ... 536 Kontrollera nätverksförbindelse ... 503 Konturfunktioner Grunder ... 174 Cirklar och cirkelbågar ... 176 Förpositionering ... 177

# К

Konturlinje ... 352 Konturrörelser Polära koordinater Cirkelbåge med tangentiell anslutning ... 197 Cirkelbåge runt Pol CC ... 196 Rätlinje ... 196 rätvinkliga koordinater Cirkelbåge med bestämd radie ... 188 Cirkelbåge med tangentiell anslutning ... 190 Cirkelbåge runt cirkelcentrum CC ... 187 Översikt ... 182, 195 Rätlinje ... 183 Koordinatomräkning ... 393 Kopiering av programdelar ... 111 Kula ... 460

## L

Långhål, fräsning ... 324 Länkning av underprogram ... 421 Laserskärning, tilläggsfunktioner ... 232 L-blocksgenerering ... 513 Linjalyta ... 383 Lista med felmeddelanden ... 124 Look ahead ... 216

#### Μ

Maskinaxlar, förflytta ... 52 med den elektroniska handratten ... 54, 55 med externa riktningsknappar ... 52 stegvis ... 53 Maskinfasta koordinater: M91, M92 ... 206 Maskinparametrar för 3D-avkännarsystem ... 523 för bearbetning och programkörning ... 534 för extern dataöverföring ... 523 för TNC-presentation och TNCeditor ... 527 Matning ... 61 ändra ... 61 vid rotationsaxlar, M116 ... 224 Matning i millimeter/ spindelvarv: M136 ... 215 Matningsfaktor vid nedmatningsrörelse: M103 ... 214

#### Μ

Måttenhet, välja ... 104 M-funktioner: Se tilläggsfunktioner Mjukvarunummer ... 490 MOD-funktion lämna ... 488 Översikt ... 489 välj ... 488

### Ν

Nätverksanslutning ... 102 Nätverksinställningar ... 500 iTNC 530 med Windows 2000 ... 561 NC-felmeddelanden ... 123, 124 Nollpunktsförskjutning i programmet ... 394 med nollpunktstabeller ... 395

## 0

Öppna konturhörn: M98 ... 213 Optionsnummer ... 490 Överför är-position ... 107 Övervakning av bearbetningsområdet ... 475, 508

#### Ρ

Palettabell Användningsområde ... 126, 130 exekvera ... 129, 140 Överföring av koordinater ... 126, 131 välj och lämna ... 128, 134 Parameterprogrammering: Se Qparameterprogrammering Parentesberäkning ... 447 Passera referenspunkter ... 50 Ping ... 503 Planfräsning ... 386 Platstabell ... 154 Polära koordinater Grunder ... 84 Programmering ... 195 Positionering med manuell inmatning ... 76 vid tiltat bearbetningsplan ... 208, 231 Positionssystem ... 83 Presentation i 3 plan ... 467 Preset-tabell ... 64

#### Ρ

Program editera ... 108 öppna nytt ... 104 strukturera ... 116 -uppbyggnad ... 103 Programanrop Godtyckligt program som underprogram ... 419 via cykel ... 411 Programdel, kopiera ... 111 Programdelsupprepning ... 418 Programhantering: Se Filhantering Programkörning Blockframläsning ... 481 fortsätt efter avbrott ... 480 Hoppa över block ... 485 Översikt ... 477 stoppa ... 478 utföra ... 477 Programmera verktygsrörelser ... 106 Programnamn: Se filhantering, filnamn Programtest fram till ett bestämt block ... 476 Översikt ... 473 Ställ in hastighet ... 465 utföra ... 475 Punktmönster Översikt ... 333 på cirkel ... 334 på linjer ... 336 Punkttabeller ... 242

#### Q

O-parameter fasta ... 451 kontrollera ... 442 oformaterad utmatning ... 446 Överför värde till PLC ... 446 O-parameterprogrammering ... 432 If/then-jämförelse ... 440 Matematiska grundfunktioner ... 435 Programmeringsanvisning ... 433 Specialfunktioner ... 443 Vinkelfunktioner ... 438

## R

Radiekompensering ... 161 Inmatning ... 162 Ytterhörn, innerhörn ... 163 Rätlinje ... 183, 196 Rektangulär ficka Finbearbetning ... 316 Grovbearbetning+finbearbetning ... 297 Rektangulär ö finskär ... 318 Retur från konturen ... 219 Rotationsaxel minska positionsvärdet: M94 ... 226 vägoptimerad förflyttning: M126 ... 225

## S

Skalfaktor ... 402 Skärdataberäkning ... 165 Skärdatatabell ... 165 Skruvlinje ... 197 SL-cykler Cykel Kontur ... 343 Finskär djup ... 350 Finskär sida ... 351 Förborrning ... 348 Grunder ... 340, 371 Konturdata ... 347 Konturlinie ... 352 Överlagrade konturer ... 344, 373 Urfräsning ... 349 SL-cykler med konturformel Snabbtransport ... 144 Software-optioner ... 543 Sökfunktion ... 112 Sökväg ... 89 Spårfräsning Grovbearbetning+finbearbetning ... 306 pendlande ... 324 Spegling ... 399 Spindelorientering ... 412 Spindelvarvtal, ändra ... 61 Statuspresentation ... 43 allmänna ... 43 utökad ... 44 Stoppa bearbetningen ... 478 Strukturering av program ... 116

## т

Teach In ... 107, 183 Tekniska data ... 539 iTNC 530 med Windows 2000 ... 555 Teleservice ... 518 Textfil Editeringsfunktioner ... 119 öppna och lämna ... 118 Raderingsfunktion ... 120 Söka textdelar ... 121 Tilläggsaxlar ... 83 Tilläggsfunktioner anges ... 204 för kontroll av programexekveringen ... 205 för konturbeteende ... 209 för koordinatuppgifter ... 206 för laserskärmaskiner ... 232 för rotationsaxlar ... 224 för spindel och kylvätska ... 205 Tillbehör ... 47 TNCremo ... 495 TNCremoNT ... 495 Trigonometri ... 438

## U

Underprogram ... 417 Universal-borrning ... 256, 261 Uppdatera TNC-software ... 492 Uppstart ... 50 Urfräsning: Se SL-cykler, Grovskär Ursvarvning ... 254 USB-port ... 554 Utför programuppdatering ... 492

# Index

V

Väntetid ... 410 Växla mellan stora och små bokstäver ... 119 Verktygsanvändningsfil ... 506 Verktygsanvändningskontroll ... 506 Verktygsdata ange dem i ett program ... 146 Delta-värde ... 146 indexera ... 152 inmatning i tabellen ... 147 kalla upp ... 157 Verktygskompensering Längd ... 160 Radie ... 161 Verktygslängd ... 145 Verktygsmätning ... 149 Verktygsnamn ... 145 Verktygsnummer ... 145 Verktygsradie ... 146 Verktygs-skärmaterial ... 149, 167 Verktygstabell editera, lämna ... 151 Editeringsfunktioner ... 151 Inmatningsmöjligheter ... 147 Verktygstyp, välj ... 149 Verktygsväxling ... 158 Versionsnummer ... 491 Vinkelfunktioner ... 438 Visa Hjälp-filer ... 516 Vridning ... 401 Vridningsaxlar ... 227, 228 Vy ovanifrån ... 466

#### w

Windows 2000 ... 552 Windows-inloggning ... 556 WMAT.TAB ... 166

# Översiktstabell: Tilläggsfunktioner

Μ	Verkan Aktiveras vid block -	början	End	Sida
M00	Programstopp/Spindelstopp/Kylvätska från		-	Sida 205
M01	Valbart Stopp av programkörningen		-	Sida 486
M02	Programstopp/Spindelstopp/Kylvätska från/i vissa fall Radera statuspresentationen (avhängigt maskinparameter)/Återhopp till block 1			Sida 205
<b>M03</b> M04 M05	Spindel TILL medurs Spindel TILL moturs Spindel STOPP	-		Sida 205
M06	Verktygsväxling/Programstopp (avhängigt maskinparameter)/Spindelstopp		-	Sida 205
<b>M08</b> M09	Kylvätska TILL Kylvätska AV			Sida 205
<b>M13</b> M14	Spindel TILL medurs/Kylvätska TILL Spindel TILL moturs/Kylvätska TILL			Sida 205
M30	Samma funktion som M02		-	Sida 205
M89	Fri tilläggsfunktion <b>eller</b> cykelanrop, modalt verksamt (avhängigt maskinparameter)			Sida 239
M90	Endast i släpfelsreglering: konstant banhastighet i hörn			Sida 209
M91	I positioneringsblocket: Koordinater i förhållande till maskinens nollpunkt			Sida 206
M92	l positioneringsblocket: Koordinaterna utgår från en av maskintillverkaren definierad position, t.ex. från verktygsväxlingspositionen			Sida 206
M94	Presentation av rotationsaxel reduceras till ett värde mindre än 360°			Sida 226
M97	Bearbetning av små kontursteg			Sida 211
M98	Fullständig bearbetning av öppna konturer			Sida 213
M99	Blockvis cykelanrop			Sida 239
<b>M101</b> M102	Automatisk verktygsväxling till systerverktyg när livslängd har uppnåtts Återställ M101			Sida 159
M103	Reducering av hastighet med faktor F vid nedmatning (procentuellt värde)			Sida 214
M104	Återställ den sist inställda utgångspunkten			Sida 208
<b>M105</b> M106	Genomför bearbetning med den andra k <sub>v</sub> -faktorn Genomför bearbetning med den första k <sub>v</sub> -faktorn			Sida 534
<b>M107</b> M108	lgnorera felmeddelande vid systerverktyg med övermått Återställ M107			Sida 158

М	Verkan Aktiveras vid block -	början	End	Sida
M109	Konstant banhastighet i verktygsskäret			Sida 216
M110	Konstant banhastighet i verktygsskäret			
M111	(endast mathingsreducering) Återställ M109/M110		•	
<b>M114</b> M115	Automatisk kompensering för maskingeometrin vid arbete med rotationsaxlar Återställ M114			Sida 227
<b>M116</b> M117	Matning för vinkelaxlar i mm/min Återställ M116	-		Sida 224
M118	Överlagra handrattsrörelser under programkörningen			Sida 218
M120	Förberäkning av radiekompenserad kontur (LOOK AHEAD)			Sida 216
M124	Ta inte hänsyn till vissa punkter vid bearbetning med icke kompenserade räta linjer			Sida 210
<b>M126</b> M127	Förflytta rotationsaxel närmaste väg Återställ M126			Sida 225
<b>M128</b> M129	Bibehåll verktygsspetsens position vid positionering av rotationsaxlar (TCPM) Återställ M128			Sida 228
M130	I positioneringsblocket: Punkt refererar till icke vridet koordinatsystem			Sida 208
M134	Precisionsstopp vid icke tangentiella konturövergångar vid positioneringar med			Sida 230
M135	Återställ M134			
<b>M136</b> M137	Matning F i millimeter per spindelvarv Återställ M136			Sida 215
M138	Val av rotationsaxlar			Sida 230
M140	Frånkörning från konturen i verktygsaxelns riktning			Sida 219
M141	Avstängning av avkännarsystemets övervakning			Sida 220
M142	Radera modala programinformationer			Sida 221
M143	Upphäv grundvridning			Sida 221
<b>M144</b> M145	Ta hänsyn till maskinens kinematik i ÄR/BÖR-positioner vid blockslutet Återställ M144			Sida 231
<b>M148</b> M149	Automatisk lyftning av verktyget från konturen vid NC-stopp Återställ M148			Sida 222
M150	Undertryck ändlägesmeddelande (funktion verksam i blocket)			Sida 223
M200 M201 M202 M203 M204	Laserskärning: Direkt utmatning av programmerad spänning Laserskärning: Utmatning av spänning som funktion av sträckan Laserskärning: Utmatning av spänning som funktion av hastigheten Laserskärning: Utmatning av spänning som funktion av tiden (ramp) Laserskärning: Utmatning av spänning som funktion av tiden (puls)			Sida 232

# Funktionsöversikt DIN/ISO

# iTNC 530

M-fun	M-funktioner				
M00 M01 M02	Programstopp/Spindelstopp/Kylvätska från Valbart Stopp av programkörningen Programkörning stopp/spindelstopp/kylvätska från/i förekommande fall radera statuspresentationen (avhängigt maskinparameter)/Återhopp till block 1				
M03 M04 M05	Spindel TILL medurs Spindel TILL moturs Spindel STOPP				
M06	Verktygsväxling/Programstopp (avhängigt maskinparameter)/Spindelstopp				
M08 M09	Kylvätska TILL Kylvätska AV				
M13 M14	Spindel TILL medurs/Kylvätska TILL Spindel TILL moturs/Kylvätska TILL				
M30	Samma funktion som M02				
M89	Fri tilläggsfunktion eller cykelanrop, modalt verksamt (avhängigt maskinparameter)				
M90	Endast i släpfelsreglering: konstant banhastighet i hörn				
M99	Blockvis cykelanrop				
M91 M92	I positioneringsblocket: Koordinater i förhållande till maskinens nollpunkt I positioneringsblocket: Koordinaterna utgår från en av maskintillverkaren definierad position, t.ex. från verktygsväxlingspositionen				
M94	Presentation av rotationsaxel reduceras till ett värde mindre än 360°				
M97 M98	Bearbetning av små kontursteg Fullständig bearbetning av öppna konturer				
M101 M102	Automatisk verktygsväxling till systerverktyg när livslängd har uppnåtts Återställ M101				
M103	Reducering av hastighet med faktor F vid nedmatning (procentuellt värde)				
M104	Återställ den sist inställda utgångspunkten				
M105 M106	Genomför bearbetning med den andra kv-faktorn Genomför bearbetning med den första kv-faktorn				
M107	Ignorera felmeddelande vid systerverktyg med				
M108	Återställ M107				

# **M-funktioner**

M109	Konstant banhastighet i verktygsskäret (matningsökning och -reducering)
M110	Konstant banhastighet i verktygsskäret (endast matningsreducering)
M111	Återställ M109/M110
M114	Automatisk kompensering för maskingeometrin vid arbete med rotationsaxlar
M115	Återställ M114
M116 M117	Matning för vinkelaxlar i mm/minn Återställ M116
M118	Handrattspositionering i samband med programkörningen överlagrasn
M120	Förberäkning av radiekompenserad kontur (LOOK AHEAD)
M124	Ta inte hänsyn till vissa punkter vid bearbetning med icke kompenserade räta linjer
M126 M127	Förflytta rotationsaxel närmaste väg Återställ M126
M128	Bibehåll verktygsspetsens position vid positionering
M129	Återställ M128
M130	l positioneringsblocket: Punkt refererar till icke vridet koordinatsystem
M134 M135	Precisionsstopp vid icke tangentiella kontur- övergångar vid positioneringar med rotationsaxlar Återställ M134
M136 M137	Matning F i millimeter per spindelvarv Återställ M136
M138	Val av rotationsaxlar
M142	Radera modala programinformationer
M143	Upphäv grundvridning
M144	Ta hänsyn till maskinens kinematik i ÄR/BÖR- positioner vid blockslutet
M145	Återställ M144
M150	Undertryck ändlägesmeddelande
M200	Laserskärning: Direkt utmatning av programmerad
M201	Laserskärning: Utmatning av spänning som funktion
M202	Laserskärning: Utmatning av spänning som funktion
M203	Laserskärning: Utmatning av spänning som funktion
M204	av tiden (ramp) Laserskärning: Utmatning av spänning som funktion av tiden (puls)
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·

#### **G**-funktioner

#### Verktygsrörelser

- G00 Rätlinje-interpolation, kartesisk, med snabbtransport
- G01 Rätlinje-interpolation, kartesisk
- G02 Cirkel-interpolation, kartesisk, medurs
- G03 Cirkel-interpolation, kartesisk, moturs
- G05 Cirkel-interpolation, kartesisk, utan riktningsuppgift
- G06 Cirkel-interpolation, kartesisk, tangentiell Konturanslutning
- G07\* Axelparallellt positioneringsblock
- G10 Rätlinje-interpolation, polär, med snabbtransport
- G11 Rätlinje-interpolation, polär
- G12 Cirkel-interpolation, polär, medurs
- G13 Cirkel-interpolation, polär, moturs
- G15 Cirkel-interpolation, polär, utan riktningsuppgift
- G16 Cirkel-interpolation, polär, tangentiell Konturanslutning

# Fas/Rundning/Framkörning till resp. frånkörning från kontur

- G24\* Fas med faslängd R
- G25\* Hörnrundning med radie R
- G26\* Mjuk (tangentiell) framkörning till en kontur med radie R
- G27\* Mjuk (tangentiell) frånkörning från en kontur med radie R

#### Verktygsdefinition

G99\* Med verktygsnummer T, längd L, radie R

#### Kompensering för verktygsradie

- G40 Ingen verktygsradiekompensering
- G41 Verktygskompensering, vänster om konturen
- G42 Verktygskompensering, höger om konturen
- G43 Axelparallell kompensering för G07, förlängning
- G44 Axelparallell kompensering för G07, förkortning

#### Råämnesdefinition för grafik

G30 (G17/G18/G19) Min-punkt

G31 (G90/G91) Max-punkt

#### Cykler för att tillverka hål och gängor

- G240 Centrering
- G200 Borrning
- G201 Brotschning
- G202 Ursvarvning
- G203 Universal-borrning
- G204 Bakplaning
- G205 Universal-djupborrning
- G206 Gängning med flytande gängtappshållare
- G207 Gängning utan flytande gängtappshållare
- G208 Borrfräsning
- G209 Gängning med spånbrytning

#### **G**-funktioner

#### Cykler för att tillverka hål och gängor

- G262 Gängfräsning
- G263 Försänk-gängfräsning
- G264 Borr-gängfräsning
- G265 Helix-borrgängfräsning
- G267 Utvändig gängfräsning

#### Cykler för att fräsa fickor, öar och spår

- G210 Spårfräsning med pendlande nedmatning
- G211 Cirkulärt spår med pendlande nedmatning
- G212 Rektangulär ficka finskär
- G213 Rektangulär ö finskär
- G214 Cirkulär ficka finskär
- G215 Cirkulär ö finskär
- G251 Rektangulär ficka
- G252 Cirkelficka
- G253 Spår
- G254 Cirkulärt spår

#### Cykler för att skapa punktmönster

- G220 Punktmönster på cirkel
- G221 Punktmönster på linjer

#### SL-cykler grupp 2

- G37 Kontur, definition av delkonturernas underprogramnummer
- G120 Definition av konturdata (gäller för G121 till G124)
- G121 Förborrning
- G122 Konturparallell urfräsning (grov)
- G123 Finskär djup
- G124 Finskär sida
- G125 Konturlinje (bearbetning av öppna konturer)
- G127 Cylindermantel
- G128 Cylindermantel spårfräsning

#### Koordinatomräkningar

- G53 Nollpunktsförskjutning från nollpunktstabeller
- G54 Nollpunktsförskjutning i programmet
- G28 Spegling av konturen
- G73 Vridning av koordinatsystemet
- G72 Skalfaktor, förminska/förstora konturen
- G80 3D-vridning av bearbetningsplanet
- G247 Inställning av utgångspunkt

#### Cykler för ytor

- G60 Bearbetning med 3D-data
- G230 Uppdelning av plana ytor
- G231 Uppdelning av godtyckligt vinklade ytor

\*) Blockvis verksam funktion

#### Avkännarcykler för att mäta en snedställning

- G400 Grundvridning via två punkter
- G401 Grundvridning via två hål
- G402 Grundvridning via två tappar
- G403 Grundvridning med kompensering via en rotationsaxel
- G404 Inställning grundvridning
- G405 Kompensera för snedhet via C-axel

#### **G**-funktioner

#### Avkännarcykler för inställning av utgångspunkten

- G410 Utgångspunkt invändig rektangel G411 Utgångspunkt utvändig rektangel
- G411 Utgångspunkt utvändig rektangel G412 Utgångspunkt invändig cirkel
- G413 Utgångspunkt utvändig cirkel
- G414 Utgångspunkt utvändigt hörn
- G415 Utgångspunkt invändigt hörn
- G416 Utgångspunkt hålcirkel-centrum
- G417 Utgångspunkt i avkännaraxeln
- G418 Utgångspunkt i mitten av 4 hål

#### Avkännarcykler för mätning av arbetsstycket

- G55 Mätning av godtycklig koordinat
- G420 Mätning av godtycklig vinkel
- G421 Mätning hål
- G422 Mätning cirkulär tapp
- G423 Mätning rektangulär ficka
- G424 Mätning rektangulär tapp
- G425 Mätning spår
- G426 Mätning kam
- G427 Mätning av godtycklig koordinat
- G430 Mätning hålcirkel-centrum
- G431 Mätning godtyckligt plan

#### Avkännarcykler för verktygsmätning

- G480 Kalibrering av TT
- G481 Mätning verktygslängd
- G482 Mätning verktygsradie
- G483 Mätning verktygslängd och -radie

#### Specialcykler

G04*	Väntetid med F sekunder
G36	Spindelorientering

- G39\* Programanrop
- G62 Toleransavvikelse för snabb konturfräsning
- G440 Mätning axelförskjutning

#### Definition av bearbetningsplan

G17 Plan X/Y, verktygsaxel Z	ygsaxel Z
G18 Plan Z/X, verktygsaxel Y	ygsaxel Y
G19 Plan Y/Z, verktygsaxel X	ygsaxel X
G20 Verktygsaxel IV	/

#### Måttuppgifter

G90	Måttuppgifter absoluta
G91	Måttuppgifter inkrementala

#### **G**-funktioner

#### Måttenhet

G70 Måttenhet tum (bestäms i programmets början)
 G71 Måttenhet millimeter (bestäms i programmets början)

#### Speciella G-funktioner

- G29 Senaste positionsbörvärdet som Pol (cirkelcentrum)
- G38 STOPP av programexekvering
- G51\* Förval av verktyg (vid centralt verktygsregister)
- G79\* Cykelanrop
- G98\* Sätt labelnummer

\*) Blockvis verksam funktion

Adre	sser
% %	Programbörjan Programanrop
#	Nollpunktsnummer med G53
A B C	Rotationsrörelse runt X-axel Rotationsrörelse runt Y-axel Rotationsrörelse runt Z-axel
D	Q-parameterdefinitioner
DL DR	Förslitningskompensering längd med T Förslitningskompensering radie med T
E	Tolerans med M112 och M124
F F F F	Matning Väntetid med G04 Skalfaktor med G72 Faktor F-reducering med M103
G	G-funktioner
H H H	Polär koordinatvinkel Vridningsvinkel med G73 Gränsvinkel med M112
I	X-koordinat för cirkelcentrum/pol
J	Y-koordinat för cirkelcentrum/pol
K	Z-koordinat för cirkelcentrum/Pol
L L L	Sätt ett Label-nummer med G98 Hopp till ett labelnummer Verktygslängd med G99
Μ	M-Funktioner
N	Blocknummer
P P	Cykelparameter i bearbetningscykler Värde eller Q-parameter i Q-parameterdefinition
Q	Parameter Q

#### Adresser

R	Polär koordinatradie
R	Cirkelradie med G02/G03/G05
R	Rundningsradie med G25/G26/G27
R	Verktygsradie med G99
S	Spindelvarvtal
S	Spindelorientering med G36
T	Verktygsdefinition med G99
T	Verktygsanrop
T	Nästa verktyg med G51
U	Axel parallell med X-axel
V	Axel parallell med Y-axel
W	Axel parallell med Z-axel
X	X-axel
Y	Y-axel
Z	Z-axel
*	Blockslut

#### Konturcykler

Programuppbyggnad vid bearbetning med flera verktyg	
Lista på konturunderprogram	G37 P01
Definiera <b>konturdata</b>	G120 Q1
Definiera/anropa <b>Borr</b> Konturcykel: Förborrning Cykelanrop	G121 Q10
Definiera/anropa <b>grovfräs</b> Konturcykel: Urfräsning Cykelanrop	G122 Q10
Definiera/anropa <b>finfräs</b> Konturcykel: Finskär djup Cykelanrop	G123 Q11
Definiera/anropa <b>finfräs</b> Konturcykel: Finskär sida Cykelanrop	G124 Q11
Slut på huvudprogrammet, återhopp	M02
Underprogram för kontur	G98 G98 L0

#### Radiekompensering för konturunderprogram

Kontur	Programmeringsföljd för konturelementen	Radie- kompensering
lnvändig	vid medurs (CW)	G42 (RR)
(ficka)	vid moturs (CCW)	G41 (RL)
Utvändig	vid medurs (CW)	G41 (RL)
(ö)	vid moturs (CCW)	G42 (RR)

#### Koordinatomräkningar

Koordinatomräkning	Aktivera	Upphäva
Nollpunkts- förskjutning	G54 X+20 Y+30 Z+10	G54 X0 Y0 Z0
Spegling	G28 X	G28
Vridning	G73 H+45	G73 H+0
Skalfaktor	G72 F 0,8	G72 F1
Bearbetningsplan	G80 A+10 B+10 C+15	G80

#### Q-parameterdefinitioner

D	Funktion
00	TilldeIning
01	Addition
02	Subtraktion
03	Multiplikation
04	Division
05	Roten ur
06	Sinus
07	Cosinus
08	Roten ur kvadratsumma c = $\sqrt{a^2+b^2}$
09	Om lika, hoppa till labelnummer
10	Om olika, hoppa till labelnummer
11	Om större än, hoppa till labelnummer
12	Om mindre än, hoppa till labelnummer
13	Vinkel (vinkel från c sin a och c cos a)
14	Felnummer
15	Print
19	Tilldelning PLC

# HEIDENHAIN

 DR. JOHANNES HEIDENHAIN GmbH

 Dr.-Johannes-Heidenhain-Straße 5

 83301 Traunreut, Germany

 <sup>®</sup> +49 (8669) 31-0

 <sup>EXX</sup> +49 (8669) 5061

 e-mail: info@heidenhain.de

 Technical support

 <sup>EXX</sup> +49 (8669) 31-1000

 e-mail: service@heidenhain.de

 Measuring systems

 <sup>+49</sup> (8669) 31-3104

 e-mail: service.ms-support@heidenhain.de

TNC supportImage: H49 (8669) 31-3101e-mail: service.nc-support@heidenhain.deNC programmingH49 (8669) 31-3103e-mail: service.nc-pgm@heidenhain.dePLC programmingH49 (8669) 31-3102e-mail: service.plc@heidenhain.deLathe controlsH49 (711) 952803-0e-mail: service.hsf@heidenhain.de

www.heidenhain.de

# **3D-avkännarsystem från HEIDENHAIN** hjälper dig att reducera ställtider:

### Exempelvis

- Uppriktning av arbetsstycke
- Inställning av utgångspunkt
- Uppmätning av arbetsstycke
- Digitalisera 3D-former

med arbetsstyckesavkännare **TS 220** med kabel **TS 640** med infraröd överföring

- Uppmätning av verktyg
- Förslitningsövervakning
- Kontrollera verktygsbrott





med verktygsavkännare **TT 130**