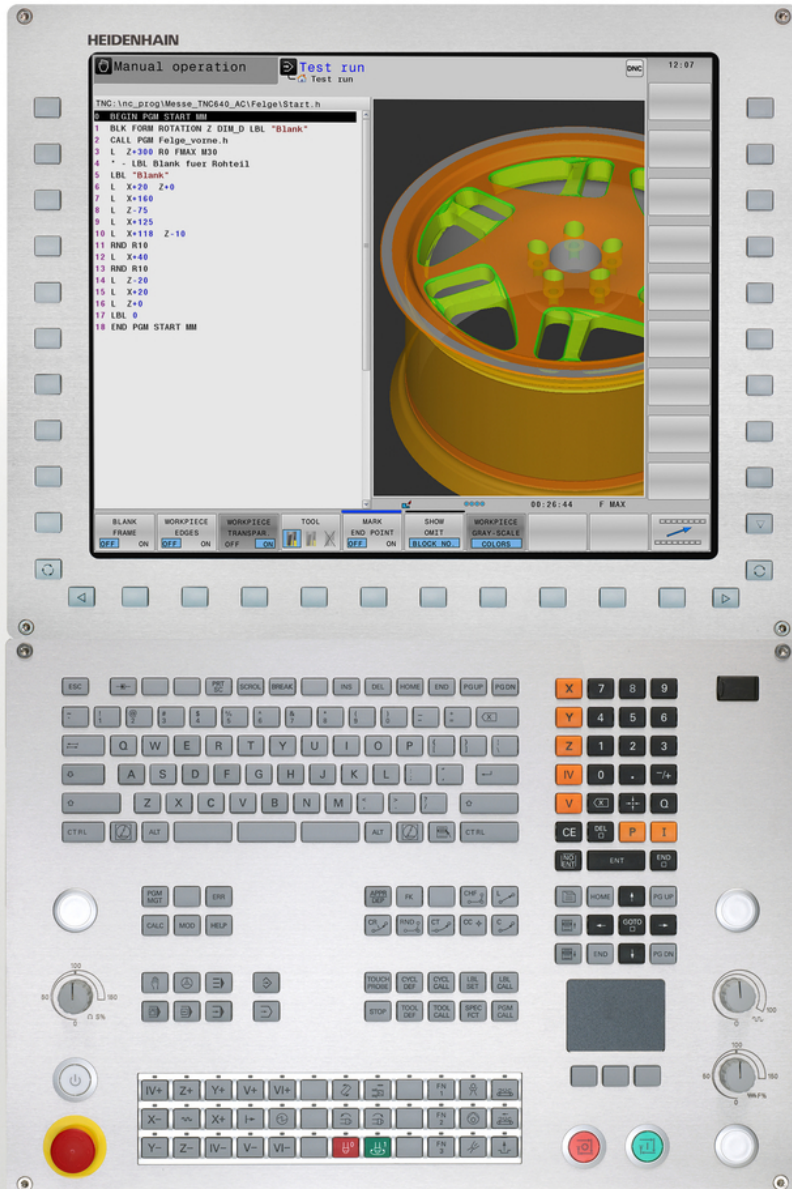




HEIDENHAIN



TNC 640

Açık metin programlaması
kullanıcı el kitabı

NC yazılımı

340590-06

340591-06

340595-06

Türkçe (tr)

11/2015

TNC'nin kullanım elemanları

Ekranda kullanım elemanları

Tuş	Fonksiyon
	Ekran taksimini seçin
	Ekran, makine ve programlama işletim türleri arasında geçiş yapın
	Yazılım tuşları: Ekrandaki fonksiyonu seçin
  	Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın

Alfa klavye

Tuş	Fonksiyon
  	Dosya adları, yorumlar
  	DIN/ISO Programlaması

Makine işletim türleri

Tuş	Fonksiyon
	Manuel İşletim
	Elektronik el çarkı
	El girişi ile pozisyonlama
	Program akışı tekli tümce
	Program akışı tümce takibi

Programlama işletim türleri

Tuş	Fonksiyon
	Programlama
	Program Testi

Programlar ve dosyaların yönetimi, TNC fonksiyonları

Tuş	Fonksiyon
	Programları veya dosyaları seçin ve silin, harici veri aktarımı
	Program çağırmasını tanımlayın, sıfır noktasını ve nokta tablolarını seçin
	MOD-Fonksiyonlarını seçin
	NC hata mesajlarında yardım metinlerini gösterin, TNCguide'i çağırın
	Oluşan tüm hata mesajlarını gösterin
	Hesap makinesini gösterin

Yönlendirme tuşları

Tuş	Fonksiyon
 	İmleci konumlandırın
	Tümceleri, döngüleri ve parametre fonksiyonlarını doğrudan seçin

Besleme ve mil devri için potansiyometre

Besleme	Mil devri
	

Döngüler, alt programlar ve program bölüm tekrarları

Tuş	Fonksiyon
	Tarama sistemi döngüleri tanımlayın
	Döngüleri tanımlayın ve çağırın
	Alt programları ve program bölüm tekrarlarını girin ve çağırın
	Program durdurmayı bir programa girin

Aletlerle ilgili girişler

Tuş	Fonksiyon
	Programdaki alet verilerini tanımlayın
	Alet verilerini çağırın

Hat hareketlerini programlayın

Tuş	Fonksiyon
	Konturu hareket ettirin/konturdan çıkın
	Serbest kontur programlama FK
	Doğru
	Kutupsal koordinatlar için daire orta noktası/kutup
	Daire orta noktası çevresindeki çember
	Yarıçap ile çember
	Tanjant bağlantısı ile çember
	Şevleri/köşeleri yuvarlayın

Özel fonks.

Tuş	Fonksiyon
	Özel fonksiyonları gösterin
	Formüllerdeki sonraki seçimi yapın
	Diyalog alanı ya da buton ileri/geri

Koordinat eksenlerini ve rakamları girme, düzenleme

Tuş	Fonksiyon
...	Koordinat eksenlerini seçin veya programa girin
...	Rakamlar
	Ondalık nokta/ön işaretini ters çevirin
	Kutupsal koordinatları girme / Artan değerler
	Q parametre programlama / Q parametre durumu
	Gerçek pozisyon, değerleri hesap makinesinden alın
	Diyalog sorularını alın ve kelimeleri silin
	Girişi kapatın ve diyalogu uygulayın
	Tümceyi kapatın, girişi sonlandırın
	Girdileri sıfırlayın veya TNC hata mesajını silin
	Diyaloğu iptal edin ve program bölümünü silin

Temel bilgiler

Bu el kitabı hakkında

Müteakip olarak bu el kitabında kullanılan açıklama sembollerinin bir listesini bulacaksınız



Bu sembol size tanımlanan fonksiyonla ilgili özel açıklamalara dikkat etmeniz gerektiğini gösterir.



Bu sembol tanımlanan fonksiyonun kullanımında aşağıdaki tehlikelerden bir ya da daha fazlasının bulunduğunu belirtir:

- İşleme parçası için tehlikeler
- Tespit ekipmanı için tehlikeler
- Alet için tehlikeler
- Makine için tehlikeler
- Kullanıcı için tehlikeler



Bu sembol, önlenmediği takdirde yaralanmalara yol açabilecek muhtemelen tehlikeli durumları belirtir.



Bu sembol tanımlanan fonksiyonun, makine üreticiniz tarafından uygun hale getirilmesi gerektiğini belirtir. Tanımlanan fonksiyon buna göre makineden makineye farklı etki edebilir.



Bu sembol, bir fonksiyonun detaylı tanımlamasını başka bir kullanıcı el kitabında bulabileceğinizi belirtir.

Değişiklikler isteniyor mu ya da hata kaynağı mı bulundu?

Dokümantasyon alanında kendimizi sizin için sürekli iyileştirme gayreti içindeyiz. Bize bu konuda yardımcı olun ve değişiklik isteklerinizi lütfen aşağıdaki e-posta adresinden bizimle paylaşın:

tnc-userdoc@heidenhain.de

TNC Tip, Yazılım ve Fonksiyonlar

Bu kullanıcı el kitabı, aşağıdaki NC yazılım numaralarından itibaren yer alan TNC'lerde kullanıma sunulan fonksiyonları tarif eder.

TNC Tipi	NC Yazılım No.
TNC 640	340590-06
TNC 640 E	340591-06
TNC 640 Programlama istasyonu	340595-06

E seri kodu, TNC ihracat versiyonunu tanımlar. TNC ihracat versiyonu için aşağıdaki sınırlama geçerlidir:

- Dört eksene kadar simultane düz hareketler

Makine üreticisi, faydalanılır şekildeki TNC hizmet kapsamını, makine parametreleri üzerinden ilgili makineye uyarlar. Bu sebeple bu kullanıcı el kitabında, her TNC'de kullanıma sunulmayan fonksiyonlar da tanımlanmıştır.

Her makinede kullanıma sunulmayan TNC fonksiyonları örnekleri şunlardır:

- TT ile alet ölçümü

Makinenizin geçerli olan fonksiyon kapsamını öğrenmek için lütfen makine üreticisi ile bağlantı kurun.

Birçok makine üreticisi ve HEIDENHAIN, sizlere TNC programlama kursu sunar. TNC fonksiyonları konusunda daha fazla bilgi sahibi olmak için bu kurslara katılmanız önerilir.



Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı:

Tüm döngü fonksiyonları (tarama sistemi döngüleri ve işleme döngüleri) Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı'nda tanımlanmıştır. Bu el kitabına ihtiyaç duyarsanız HEIDENHAIN tarafına başvurun. ID: 892905-xx

Yazılım Seçenekleri

TNC 640, makine üreticiniz tarafından onaylanabilen, farklı yazılım seçeneklerine sahiptir. Her seçenek ayrı olarak onaylanır ve aşağıdaki fonksiyonları içerir:

Additional Axis (seçenek #0 ila seçenek #7)

Ek eksen	Ek kontrol döngüleri 1 ila 8
----------	------------------------------

Advanced Function Set 1 (seçenek #8)

Gelişmiş fonksiyon grubu 1	Yuvarlak tezgah işlemesi: ■ Konturların silindirik üzerinden işlenmesi ■ mm/dak cinsinden besleme Koordinat hesap dönüşümleri: Çalışma düzleminin döndürülmesi Enterpolasyon: Döndürülmüş çalışma düzlemindeki 3 eksenle yer alan daire (hacimsel daire)
----------------------------	---

Advanced Function Set 2 (seçenek #9)

Gelişmiş fonksiyon grubu 2	3D işleme: ■ Özellikle sarsıntısız hareket kontrolü ■ Yüzey normaleri vektörü üzerinden 3D alet düzeltmesi ■ Program akışı sırasında elektronik el çarkı ile hareketli başlık konumunun değiştirilmesi; Alet ucu pozisyonu değişmez (TCPM = Tool Center Point Management) ■ Aleti kontura dik tutun ■ Hareket yönü ve alet yönüne dik olan alet yarıçapı düzeltmesi Enterpolasyon: 5 eksenle doğrultu (Export izin alma zorunluluğu)
----------------------------	---

HEIDENHAIN DNC (seçenek #18)

Harici PC uygulamalarıyla iletişim COM bileşenleri üzerinden

Display Step (seçenek #23)

Gösterge adımı	Giriş hassasiyeti: ■ 0,01 µm'ye kadar doğrusal eksenler ■ 0,00001°'ye kadar açı eksenleri
----------------	--

Dynamic Collision Monitoring – DCM (seçenek #40)

Dinamik çarpışma kontrolü	■ Makine üreticisi denetlenecek nesneleri tanımlar ■ Manuel işletimde uyarı ■ Otomatik işletimde program iptali ■ 5 eksen hareketinde de denetleme
---------------------------	--

DXF Converter (seçenek #42)

DXF dönüştürücü	■ Desteklenen DXF formatı: AC1009 (AutoCAD R12) ■ Kontur ve nokta desenlerin kabul edilmesi ■ Konforlu referans noktasını belirleme ■ Açık metin diyalog programlarındaki kontur kesitlerinden Grafik Seçimi
-----------------	--

Adaptive Feed Control – AFC (seçenek #45)

Adaptif besleme ayarı	■ Eğitim adımıyla gerçek mil performansının tespit edilmesi ■ Otomatik besleme ayarının yapıldığı sınırların tanımlanması ■ İşleme sırasında tam otomatik besleme ayarı
-----------------------	---

KinematicsOpt (seçenek #48)

Makine kinematiğinin optimizasyonu	■ Etkin kinematiği kaydetme/geri yükleme ■ Etkin kinematiği kontrol etme ■ Etkin kinematiği optimize etme
------------------------------------	---

Mill-Turning (seçenek #50)

Frezeleme/torna işletimi	Fonksiyonlar: ■ Frezeleme/torna işletimi geçişi ■ Sabit kesim hızı ■ Kesici yarıçap kompanzasyonu ■ Dönme devreleri
--------------------------	--

Extended Tool Management (seçenek #93)

Gelişmiş alet yönetimi	Python bazlı
------------------------	--------------

Advanced Spindle Interpolation (seçenek no. 96)

Enterpolasyonlu mil	Enterpolasyonlu torna: ■ Döngü 880: Dişli ark azdırma frezeleme ■ Döngü 291: Enterpolasyonlu torna kuplağı ■ Döngü 292: Enterpolasyonlu torna kontur perdahlama
---------------------	---

Spindle Synchronism (seçenek #131)

Mil senkron alışması	Freze mili ve torna mili senkron alışması
-----------------------	--

Remote Desktop Manager (seçenek #133)

Harici bilgisayar birimleri uzaktan kumandası	■ Ayrı bilgisayar biriminde Windows ■ TNC ara yüzüyle bağlantılı
---	--

Synchronizing Functions (seçenek #135)

Senkronizasyon fonksiyonları	Gerçek zamanlı kuplaj fonksiyonu (Real Time Coupling – RTC): Eksen kuplağı
------------------------------	--

Visual Setup Control – VSC (seçenek no. 136)

- | | |
|--|---|
| Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü | <ul style="list-style-type: none">■ Germe durumunun bir HEIDENHAIN kamera sistemiyle kaydedilmesi■ çalışma alanının gerçek ile nominal durumu arasında optik karşılaştırma |
|--|---|

Cross Talk Compensation – CTC (seçenek #141)

- | | |
|--------------------------------------|---|
| Aks bağlantıları denkleştirme | <ul style="list-style-type: none">■ Eksen ivmelenmesiyle dinamik şartlı pozisyon değişimlerinin tespiti■ TCP (Tool Center Point) kompanzasyonu |
|--------------------------------------|---|

Position Adaptive Control – PAC (seçenek #142)

- | | |
|----------------------------------|--|
| Adaptif pozisyon kontrolü | <ul style="list-style-type: none">■ çalışma mekanındaki eksenlerin konumlarına bağlı olarak ayar parametrelerinin uygun hale getirilmesi■ Eksenin hızına veya ivmelenmesine bağlı olarak ayar parametrelerinin uygun hale getirilmesi |
|----------------------------------|--|

Load Adaptive Control – LAC (seçenek #143)

- | | |
|-----------------------------|--|
| Adaptif yük kontrolü | <ul style="list-style-type: none">■ İşleme parçası kütlesi ve sürtünme gücünün otomatik olarak Tespit Edilmesi■ Malzemenin güncel kütlesine bağlı olarak ayar parametrelerinin uygun hale getirilmesi |
|-----------------------------|--|

Active Chatter Control – ACC (seçenek #145)

- | | |
|-----------------------------|---|
| Etkin gürültü önleme | İşleme sırasında tam otomatik gürültü önleme fonksiyonu |
|-----------------------------|---|

Active Vibration Damping – AVD (seçenek no. 146)

- | | |
|-----------------------------------|---|
| Etkin titreşim sönümlemesi | Malzeme yüzeyinin iyileştirilmesi için makine titreşimlerinin sönümlendirilmesi |
|-----------------------------------|---|

Gelişim durumu (yükseltme fonksiyonları)

Yazılım seçeneklerinin yanı sıra, TNC yazılımına ait önemli diğer gelişmeler, güncelleme fonksiyonları üzerinden, yani **Feature Content Level** (gelişim durumu teriminin İng. karşılığı) ile yönetilir. TNC'nizde bir yazılım güncellemesi alırsanız FCL'ye tabi olan fonksiyonlar otomatik olarak kullanımınıza sunulmaz.



Makinenizi yeni aldıysanız, tüm güncelleme fonksiyonları ücretsiz olarak kullanıma sunulur.

Yükseltme fonksiyonları, el kitabında **FCL n** ile işaretlenmiştir. Buradaki **n**, gelişim durumunun sıra numarasını gösterir.

Satın alma ile birlikte size verilen bir anahtar numarası ile FCL fonksiyonlarını sürekli serbest bırakabilirsiniz. Bunun için makine üreticisi veya HEIDENHAIN ile bağlantı kurun.

Öngörülen kullanım yeri

TNC, Sınıf A EN55022'ye uygundur ve özellikle endüstri alanında kullanımı için öngörülmüştür.

Yasal Uyarı

Bu ürün "Open Source" yazılımı kullanır. Diğer bilgileri kumandadaki şu bölümler altında bulabilirsiniz

- İşletim türü kaydetme/düzenleme
- MOD Fonksiyonu
- **LİSANS UYARISI** yazılım tuşu

Yeni fonksiyonlar

Yeni fonksiyonlar 34059x-02

- DXF dosyaları, kontur ve nokta desenleri çıkartabilmek için artık doğrudan TNC'de açılabilir, bkz. "Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı", sayfa 267
- Etkin alet eksen yönü, şimdi manuel işletimde ve el çarkı bindirme sırasında sanal alet eksen olarak etkinleştirilebilir, bkz. "Program akışı sırasında el çarkını bindirme: M118 ", sayfa 391
- Artık makine üreticisi, makinenin istenen şekilde tanımlanabilir alanlarını çarpışmaya karşı denetleyebilir, bkz. "Dinamik çarpışma denetimi (seçenek #40)", sayfa 403
- Tabloların okunması ve yazılması, artık serbest tanımlanabilir tablolarla mümkündür, bkz. "Serbest tanımlanabilir tablolar", sayfa 443
- Otomatik besleme kontrolü fonksiyonu AFC (Adaptive Feed Control) eklendi, bkz. "AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)", sayfa 414
- Kablosuz tarama sistemi TT 449'un kalibrasyonu için yeni tarama sistemi döngüsü 484, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- Yeni el çarkları HR 520 ve HR 550 FS desteklenir, bkz. "Elektronik el çarklarıyla hareket ettirme", sayfa 539
- Yeni işlem döngüsü 225 Kazıma, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- Yeni ACC etkin gürültü önleme yazılım seçeneği, bkz. "ACC aktif gürültü önleme (seçenek #145)", sayfa 427
- Yeni manuel tarama döngüsü "Referans noktası olarak orta eksen", bkz. "Referans noktası olarak orta eksen ", sayfa 590
- Köşeleri yuvarlamak için yeni fonksiyon, bkz. "Köşelerin yuvarlanması: M197", sayfa 398
- TNC'ye harici erişim, şimdi bir MOD fonksiyonu vasıtasıyla engellenebilir, bkz. "Harici erişim", sayfa 649

Değiştirilen fonksiyonlar 34059x-02

- Alet tablosunda AD ve DOC alanları için azami karakter sayısı 16'dan 32'ye çıkarılmıştır, bkz. "Alet verilerini tabloya girin", sayfa 184
- Alet tablosuna n AFC ve ACC sütunları eklendi, bkz. "Alet verilerini tabloya girin", sayfa 184
- Manuel tarama sistemi döngülerinin kullanımı ve konumlanma davranışı iyileştirildi, bkz. "3D tarama sistemi kullanın ", sayfa 566
- Döngülerde PREDEF fonksiyonuyla artık önceden tanımlanmış değerler de bir döngü parametresine alınabilir, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- Durum göstergesine AFC seçeneği eklendi, bkz. "Ek durum göstergeleri", sayfa 86
- FUNCTION TURNDATA SPIN dönme fonksiyonuna bir azami devir sayısı için girdi olanağı eklendi, bkz. "Devri programlama", sayfa 510
- KinematicsOpt döngülerinde artık yeni bir optimizasyon algoritması kullanılmaktadır bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- Şimdi 257 dairesel pim frezeleme döngüsünde, pimdeki başlangıç pozisyonunu belirleyebileceğiniz bir parametre mevcuttur, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- Şimdi 256 dikdörtgen pim döngüsünde, pimdeki başlangıç pozisyonunu belirleyebileceğiniz bir parametre mevcuttur, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- "Temel devir" manuel tarama döngüsü ile malzeme eğik konumu artık tezgah döndürme üzerinden de dengelenebilir, bkz. "Eğik malzeme konumlarını tezgah dönüşü yoluyla dengeleyin", sayfa 582

Yeni fonksiyonlar 34059x-04

- Yeni özel işletim türü GERI ÇEKME, bkz. "Elektrik kesilince serbest sürüş", sayfa 635
- Yeni simülasyon grafiği, bkz. "Grafikler ", sayfa 614
- Makine ayarları grubu dahilinde yeni "Alet kullanım dosyası" MOD fonksiyonu, bkz. "Alet kullanım dosyası", sayfa 651
- Sistem ayarları grubu dahilinde yeni "Sistem süresinin ayarlanması" MOD fonksiyonu, bkz. "Sistem saatini ayarlayın", sayfa 653
- Yeni MOD grubu "Grafik Ayarları", bkz. "Grafik ayarları", sayfa 648
- Adaptif besleme ayarı AFC için yeni söz dizimiyle bir öğrenme kesimini başlatabilir veya sonlandırabilirsiniz, bkz. "Öğrenme kesimi uygulama", sayfa 418
- Yeni kesim verileri işlemcisiyle mil devrini ve beslemeyi hesaplayabilirsiniz, bkz. "Kesim verileri işlemcisi", sayfa 159
- FUNCTION TURNDATA fonksiyonunda alet düzeltmenin etki biçimi de belirlenebilir, bkz. "Programda alet düzeltme", sayfa 516
- Etkin gürültü bastırma fonksiyonu ACC'yi şimdi bir yazılım tuşu vasıtasıyla etkinleştirebilir ve devre dışı bırakabilirsiniz, bkz. "ACC'yi etkinleştirme/devre dışı bırakma", sayfa 428
- Atlama komutlarına yeni eğer/o zaman kararları eklendi, bkz. "Eğer/o zaman kararları programlama", sayfa 319
- 225 kazıma işleme döngüsünün sembol tümcesine özel karakterler ve çap işaretleri eklendi, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- Yeni işlem döngüsü 275 dönüşlü frezeleme, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- Yeni işlem döngüsü 233 satıh frezeleme, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- T-ANGLE'ın değerlendirilmesi için 200, 203 ve 205 delme döngülerine Q395 DERİNLİK REFERANSI parametresi eklendi, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- 4 ÖLÇME 3D tarama döngüsü eklendi, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Değiştirilen fonksiyonlar 34059x-04

- Torna takımı tablosuna İSİMLER sütunu eklendi, bkz. "Alet verileri", sayfa 517
- Bir NC tümcesinde 4 M fonksiyonu mümkündür, bkz. "Temel bilgiler", sayfa 378
- Hesap makinesine, değer kabulleri için yeni yazılım tuşları eklendi, bkz. "Kullanım", sayfa 156
- Kalan yol göstergesi şimdi giriş sisteminde de görüntülenebilir, bkz. "Pozisyon göstergesinin seçilmesi", sayfa 654
- 241 TEK AĞIZLI DERİN DELME döngüsüne birden fazla girdi parametresi eklendi, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- 404 döngüsüne Q305 TABLODA NUMARA parametresi eklendi, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- 26x diş freze döngülerine bir çalıştırma beslemesi eklendi, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- 205 evrensel derin delme döngüsünde artık Q208 parametresiyle geri çekme için bir besleme tanımlanabilir, bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Yeni fonksiyonlar 34059x-05

- Alet yönetimine PITCH sütunu eklendi, bkz. "Alet verilerini tabloya girin", sayfa 184
- Torna takımı tablosuna YL ve DYL sütunları eklendi, bkz. "Alet verileri", sayfa 517
- Alet yönetiminde artık tablo sonuna birden fazla satır eklenebilir, bkz. "Alet yönetimini düzenleme", sayfa 208
- Program testi için herhangi bir torna takımı tablosu seçilebilir, bkz. "Program testi", sayfa 626
- .HU ve .HC uzantılı programlar tüm işletim türlerinde seçilebilir ve düzenlenebilir
- **PROGRAM SEÇ** ve **SEÇİLİ PROGRAMI ÇAĞIRIN** fonksiyonları eklendi, bkz. "İstediğiniz programı alt program olarak çağırın", sayfa 295
- Tekrarlayan bekleme sürelerinin programlanması için yeni **FEED DWELL** fonksiyonu eklendi, bkz. "Bekleme süresi FUNCTION FEED DWELL", sayfa 450
- FN18 fonksiyonları genişletildi, bkz. "FN 18: SYSREAD: Sistem verilerini okuma", sayfa 331
- DCM fonksiyonu, NC programı üzerinden etkinleştirilebilir ve devre dışı bırakılabilir, bkz. "Çarpışma denetimini etkinleştirme ve devre dışı bırakma", sayfa 408
- SELinux güvenlik yazılımıyla USB veri taşıyıcıları engellenebilir, bkz. "SELinux güvenlik yazılımı", sayfa 100
- Bir SL döngüsü sonrasında konumlandırmayı etkileyen **posAfterContPocket**(No. 201007) makine parametresi eklendi, bkz. "Makineye özel kullanıcı parametreleri", sayfa 678
- MOD menüsünde koruma bölgeleri tanımlanabilir, bkz. "Hareket sınırlarını girme", sayfa 651
- Preset tablosunda münferit satırlar için yazma koruması mümkün, bkz. "Referans noktalarını Preset tablosuna kaydedin", sayfa 556
- Bir düzlemin hizalanması için yeni manuel tarama fonksiyonu, bkz. "3D temel devri belirleme", sayfa 583
- Çalışma düzleminin döner eksenler olmadan hizalanması için yeni fonksiyon, bkz. "Çalışma düzlemini döner eksenler olmadan döndürme", sayfa 477
- CAD dosyalarının seçenek no. 42 olmadan açılması mümkün, bkz. "CAD-Viewer", sayfa 269
- Yeni yazılım seçeneği no. 96 Advanced Spindle Interpolation, bkz. "Yazılım Seçenekleri", sayfa 8
- Yeni yazılım seçeneği no. 131 Spindle Synchronism, bkz. "Yazılım Seçenekleri", sayfa 8

Değiştirilen fonksiyonlar 34059x-05

- Tool-Call tümcesinde FZ ve FU besleme girişi mümkün, bkz. "Alet verilerini çağırma", sayfa 195
- Alet seçiminde kumanda, açılır pencerede torna takımı tablosunun XL ve ZL sütunlarını da gösterir, bkz. "Alet çağırma", sayfa 515
- Yer tablosundaki DOC sütununun giriş aralığı 32 karaktere genişletildi, bkz. "Alet değiştirici için yer tablosu", sayfa 192
- Önceki kumandalardaki FN 15, FN 31, FN 32, FT ve FMAXT komutları artık içe aktarma sırasında ERROR tümceleri oluşturmuyor. Bir NC programının bu tür komutlarla simüle edilmesi veya işlenmesi durumunda kumanda, bir hata mesajıyla NC programını durdurur ve size alternatif bir gerçekleştirme bulmanız konusunda destek olur
- Önceki kumandaların M104, M105, M112, M114, M124, M134, M142, M150, M200 - M204 durum fonksiyonları, artık içe aktarma sırasında ERROR kayıtları oluşturmuyor. Bir NC programının bu tür ek fonksiyonlarla simüle edilmesi veya işlenmesi durumunda kumanda, bir hata mesajıyla NC programını durdurur ve size alternatif bir gerçekleştirme bulmanız konusunda destek olur, bkz. "Karşılaştırma: Ek fonksiyonlar", sayfa 719
- FN 16: F-PRINT ile çıktısı alınan dosyaların maksimum dosya büyüklüğü 4 kB'den 20 kB'ye yükseltildi
- Preset.PR Preset tablosu, programlama işletim türünde yazma korumalıdır, bkz. "Referans noktalarını Preset tablosuna kaydedin", sayfa 556
- Durum göstergesinin QPARA sekmesini tanımlamaya yarayan Q parametreleri listesinin giriş aralığı 132 girdi hanesi içeriyor, bkz. "Q parametresini ekrana getirme (QPARA sekmesi)", sayfa 91
- Tarama sisteminin daha az ön konumlandırma ile manuel kalibrasyonu, bkz. "3D tarama sisteminin kalibrasyonu", sayfa 574
- Pozisyon göstergesi, Tool-Call tümcesiyle programlanmış DL ölçülerini malzemenin veya aletin seçilebilir ölçüsü olarak dikkate alır, bkz. "Uzunluk ve yarıçap için delta değerleri", sayfa 183
- Tekil tümcede kumanda, nokta desen döngülerinde ve CYCL CALL PAT bünyesinde her noktayı münferit olarak işler, bkz. "Program akışı", sayfa 629
- Kumandanın yeniden başlatılması artık **END** tuşu üzerinden değil, **YENİ BAŞLAT** yazılım tuşu üzerinden mümkün, bkz. "Kapatma", sayfa 536
- Manuel işletimde kumanda, hat beslemesini gösterir, bkz. "S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu", sayfa 549
- Manuel işletimde döndürmenin devre dışı bırakılması sadece 3D-ROT menüsü üzerinden mümkün, bkz. "Manuel çevirmeyi etkinleştirme", sayfa 597
- **maxLineGeoSearch**(No. 105408) makine parametresi maks. 100.000 olarak yükseltildi, bkz. "Makineye özel kullanıcı parametreleri", sayfa 678
- 8, 9 ve 21 numaralı yazılım seçeneklerinin adları değişti, bkz. "Yazılım Seçenekleri", sayfa 8

Yeni ve değiştirilmiş döngü fonksiyonları 34059x-05

- Yeni döngü **880 DISLI HADDEL. ONAYI** (Seçenek no. 96, seçenek no. 131)
- Yeni döngü **292 IPO.-TORNA KONTUR** (seçenek #96)
- Yeni döngü **291 IPO.-TORNA KUPLAJ** (seçenek #96)
- Yeni döngü **239 YUKLEMEYI BELIRLE LAC** (Load Adapt. Control) ayar parametrelerinin yüke bağlı uyarlanması (seçenek no. 143)
- Döngü **270 KONTUR CEK. VERILERI** eklendi
- Döngü **39 SILIN. MUH. KONTURU** eklendi (seçenek #1)
- **225 GRAVURLE** işleme döngüsünün karakter setine CE işareti, ß, @ işareti ve sistem saati eklendi
- **252-254** döngülerine isteğe bağlı Q439 parametresi eklendi
- **22 DUZLESTIRME** döngüsüne isteğe bağlı Q401, Q404 parametreleri eklendi
- **484 IR TT KALIBRE ET** döngüsüne isteğe bağlı Q536 parametresi eklendi
- **841 OLUK ACMA BASIT RADYAL, 842 RDYL OLUK ACM GENSL, 851 OLUK ACM BASIT AKSYL, 852 AKSYL OLUK ACM GNSL** döngülerine Q488 daldırma beslemesi eklendi
- **800 ROTORU AYARLA** döngüsüyle eksantrik tornası seçenek no. 50 ile mümkün

Yeni fonksiyonlar 34059x-06

- Manuel tarama fonksiyonları Preset tablosunda henüz var olmayan bir satır ekler, bkz. "Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması", sayfa 573
- Manuel tarama fonksiyonları şifre korumalı bir satırın üzerine yazabilir, bkz. "Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması", sayfa 573
- Alet tablosuna **AFC-LOAD** sütunu eklendi. Bu sütunda AFC adaptif besleme ayarı için bir öğrenme kesimi yardımıyla bir defalık belirlemiş olduğunuz alete bağlı ayar referans performansını belirtebilirsiniz, bkz. "Alet verilerini tabloya girin", sayfa 184
- Alet tablosuna **KINEMATIC** sütunu eklendi, bkz. "Alet verilerini tabloya girin", sayfa 184
- Alet verilerinin içe aktarımında CSV dosyası, kumanda tarafından bilinmeyen ek tablo sütunları içerebilir. İçe aktarım sırasında bilinmeyen sütunlarla ilgili bir mesaj belirir ve bu değerlerin kabul edilmeyeceği bilgisi verilir, bkz. "Alet verilerini içe aktarma ve dışa aktarma", sayfa 213
- Atımlı devir sayısının programlanması için yeni fonksiyon **FUNCTION S-PULSE**, bkz. "Atımlı devir sayısı FUNCTION S-PULSE", sayfa 449
- Dosya yönetiminde baş harfinin girilmesiyle hızlı dosya arama mümkün, bkz. "Sürücüler, dizinleri ve dosyaları seçme", sayfa 128
- Sıralama etkin olduğunda anahat tümcesi anahat penceresinde düzenlenebilir, bkz. "Tanımlama, kullanım imkanı", sayfa 155
- FN18 fonksiyonları genişletildi, bkz. "FN 18: SYSREAD: Sistem verilerini okuma", sayfa 331
- Kumanda, iptal edilmiş veya durdurulmuş NC programı arasında ayırım yapar. Kumanda, iptal edilmiş durumda daha fazla müdahale seçenekleri sunar, bkz. "İşlemeyi yarıda kesme", sayfa 631
- Makine üreticisi, torna milini de (seçenek no. 50) el çarkında seçilebilir eksen olarak yapılandırılabilir, bkz. "Hareket ettirilecek eksenini seçin", sayfa 544
- Çalışma düzlemini döndür fonksiyonunda animasyonlu yardım seçilebilir, bkz. "Genel bakış", sayfa 457
- Yazılım seçeneği no. 42 DXF-Converter, artık CR daireleri de oluşturuyor, bkz. "Temel ayarlar", sayfa 272
- Yeni yazılım seçeneği no. 136 Visual Setup Control (germe durumunun kamera tabanlı kontrolü), bkz. "Yazılım Seçenekleri", sayfa 8, bkz. "Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136)", sayfa 600.

Değiştirilen fonksiyonlar 34059x-06

- Alet tablosu veya alet yönetiminin düzenlenmesinde artık güncel tablo satırı kilitleniyor, bkz. "Alet tablolarını düzenleme", sayfa 188
- Alet tablolarının içe aktarımında, mevcut olmayan alet tipleri tanımlanmamış tip olarak içe aktarılır, bkz. "Alet tablolarını içe aktar", sayfa 191
- Yer tablosunda halen kayıtlı olan aletlerin verilerini silemezsiniz, bkz. "Alet tablolarını düzenleme", sayfa 188
- Tüm manuel tarama fonksiyonlarında yazılım tuşu yardımıyla delikler ve pimlerin başlangıç açıların daha hızlı seçimi mümkün (eksene paralel tarama yönleri), bkz. "Tarama sistemi döngülerindeki fonksiyonlar", sayfa 568
- Taramada 1. noktanın gerçek değerinin kabul edilmesinden sonra 2. nokta için eksen yönü yazılım tuşu görüntülenir
- Manuel tarama fonksiyonlarında ana eksenin yönü bir öngörü olarak sunulur
- Manuel tarama döngülerinde **END** ve **GERÇEK POZISYON KABULÜ** sabit tuşları kullanılabilir
- Manuel işletimde hat beslemesi görüntüsü değiştirildi, bkz. "S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu", sayfa 549
- Dosya yönetiminde programlar veya dizinler imleç pozisyonunda ek olarak güncel yol görüntüsünün altında kendi alanlarıyla görüntülenir
- Tümce düzenleme artık blok işaretinin kaldırılmasına yol açmıyor. Blok işaretleme etkinken bir tümce düzenlendiğinde ve daha sonra sözdizimi araması üzerinden başka bir tümce seçildiğinde işaretleme, yeni seçilen tümce üzerine genişletilir, bkz. "Program bölümlerini işaretleme, kopyalama, silme ve ekleme", sayfa 119
- **PROGRAM + ÜYE** ekran düzeninde anahatları anahat penceresinde düzenlemek mümkün, "Tanımlama, kullanım imkanı"
- **APPR CT** ve **DEP CT** fonksiyonları bir helise yaklaşma ve uzaklaşmaya imkan sağlar. Bu hareket, eşit artışlı helis olarak uygulanır, bkz. "Genel bakış: Kontura hareket ve konturdan çıkış için hat formları", sayfa 224
- **APPR LT**, **APPR LCT**, **DEP LT** ve **DEP LCT** fonksiyonları her üç eksen aynı anda yardımcı noktaya konumlandırır, bkz. "Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde yaklaşma: APPR LT", sayfa 227, bkz. "Tanjant bağlantılı bir çember üzerinde kontura ve doğru parçaya hareket: APPR LCT", sayfa 229
- Girilen hareket sınırı değerlerinin geçerliliği kontrol edilir, bkz. "Hareket sınırlarını girme", sayfa 651
- Kumanda, eksen açısı hesaplamasında M138 ile seçimi kaldırılmış eksenlerde değeri 0 olarak kaydeder, bkz. "Hareketli eksen seçimi: M138", sayfa 486
- Preset tablosunun SPA, SPB ve SPC sütunlarının giriş aralığı 999,9999 olarak genişletildi, bkz. "Preset tablosuyla referans noktası yönetimi", sayfa 555
- Döndürmeye artık yansıtma ile birlikte de izin verilir, bkz. "PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)", sayfa 455

- 3D-ROT diyalogu manuel işletimde Etkin durumda dursa da **PLANE RESET**, etkin bir temel dönüşümde çalışır, bkz. "Manuel çevirmeyi etkinleştirme", sayfa 597
- Besleme potansiyometresi artık sadece programlanmış beslemeyi azaltır, kumanda tarafından hesaplanmış beslemeyi değil, bkz. "Besleme F", sayfa 180
- DXF dönüştürücüsü, **FUNCTION MODE TURN** veya **FUNCTION MODE MILL** ögesini yorum olarak verir

Yeni ve değiştirilmiş döngü fonksiyonları 34059x-06

- Yeni döngü 258 ÇOK KÖŞE PİM
- Kamerayla denetim için tarama sistemi döngüleri olarak yeni döngüler 600 ve 601 (seçenek no. 136)
- 291 ENTERPOLASYONLU TORNA KUPLAJI (seçenek no. 96) döngüsüne Q561 parametresi eklendi
- 421, 422 ve 427 döngülerine Q498 ve Q531 parametreleri eklendi
- 247: REFERANS NOKTASI AYARLA döngüsünde ilgili parametrede referans noktası numarası Preset tablosundan seçilebilir
- 200 ve 203 döngülerinde üst bekleme süresi tutumu uyarlandı
- 205 döngüsü koordinat yüzeyinde talaş kaldırma uyguluyor
- SL döngülerinde, işleme sırasında etkin olması durumunda M110 artık içi düzeltilmiş yaylarda dikkate alınır

İçindekiler

1	TNC 640 ile ilk adımlar.....	57
2	Giriş.....	77
3	Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi.....	103
4	Programlama: Programlama yardımları.....	151
5	Programlama: Alet.....	179
6	Programlama: Konturları programlama.....	215
7	Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı.....	267
8	Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları.....	287
9	Programlama: Q Parametreleri.....	307
10	Programlama: Ek fonksiyonlar.....	377
11	Programlama: Özel Fonksiyonlar.....	399
12	Programlama: Çok eksenli işleme.....	453
13	Programlama: Palet yönetimi.....	499
14	Programlama: Dönme işlemi.....	505
15	Elle işletim ve kurma.....	533
16	El girişi ile pozisyonlama.....	607
17	Program testi ve Program akışı.....	613
18	MOD Fonksiyonları.....	645
19	Tablolar ve Genel Bakış.....	677

1	TNC 640 ile ilk adımlar.....	57
1.1	Genel bakış.....	58
1.2	Makinenin başlatılması.....	58
	Akım kesintisini onaylayın ve referans noktalara sürün.....	58
1.3	İlk kısmı programlama.....	59
	Doğru işletim türünü seçin.....	59
	TNC'nin en önemli kullanım elemanları.....	59
	Yeni bir program açma / dosya yönetimi.....	60
	Bir ham parça tanımlayın.....	61
	Program yapısı.....	62
	Basit bir kontur programlaması.....	63
	Döngü programının oluşturulması.....	66
1.4	İlk parçanın grafik olarak test edilmesi.....	68
	Doğru işletim türünü seçme.....	68
	Alet tablosunu program testi için seçin.....	68
	Test etmek istediğiniz programı seçin.....	69
	Ekran düzeninin ve görünümün seçilmesi.....	69
	Program testini başlatın.....	70
1.5	Aletlerin düzenlenmesi.....	71
	Doğru işletim türünü seçme.....	71
	Aletleri hazırlayın ve ölçün.....	71
	Alet tablosu TOOL.T.....	72
	Yer tablosu TOOL_P.TCH.....	73
1.6	Malzemenin düzenlenmesi.....	74
	Doğru işletim türünü seçme.....	74
	İşleme parçasını sabitleyin.....	74
	3D tarama sistemli referans noktası ayarı.....	75
1.7	İlk programın işlenmesi.....	76
	Doğru işletim türünü seçme.....	76
	İşlemek istediğiniz programı seçin.....	76
	Program başlatma.....	76

2 Giriş.....	77
2.1 TNC 640.....	78
Programlama: HEIDENHAIN açık metin diyalogunda ve DIN/ISO.....	78
Uyumluluk.....	78
2.2 Ekran ve Kumanda paneli.....	79
Ekran.....	79
Ekran düzeninin belirlenmesi.....	79
Kumanda paneli.....	80
2.3 İşletim türleri.....	81
Manuel işletim ve el. el çarkı.....	81
El girişi ile pozisyonlama.....	81
Programlama.....	82
Program Testi.....	82
Tümce sırası program akışı ve tekil tümce program akışı.....	83
2.4 Durum göstergeleri.....	84
Genel durum göstergesi.....	84
Ek durum göstergeleri.....	86
2.5 Window-Manager.....	93
Görev çubuğu.....	94
2.6 Remote Desktop Manager (seçenek #133).....	95
Giriş.....	95
Bağlantıyı yapılandırma – Windows Terminal Service.....	96
Bağlantıyı yapılandırma – VNC.....	98
Bağlantıyı başlatma ve sonlandırma.....	99
2.7 SELinux güvenlik yazılımı.....	100
2.8 Aksesuar: HEIDENHAIN'ın 3D tarama sistemi ve elektronik el çarkı.....	101
3D tarama sistemleri.....	101
Elektronik el çarkı HR.....	102

3	Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi.....	103
3.1	Temel bilgiler.....	104
	Yol ölçüm cihazları ve referans işaretleri.....	104
	Referans sistemi.....	104
	Freze makinelerinde referans sistemi.....	105
	Freze makinelerindeki eksenlerin tanımlanması.....	105
	Kutupsal koordinatlar.....	106
	Kesin ve artan malzeme pozisyonları.....	107
	Referans noktası seçme.....	108
3.2	Programları açma ve girme.....	109
	Bir NC programının HEIDENHAIN açık metin formatındaki yapısı.....	109
	Ham parçayı tanımlama: BLK FORM.....	110
	Yeni işleme programı açma.....	113
	alet hareketleri bünyesinde programlama.....	114
	Gerçek pozisyonu devralma.....	116
	Program düzenleme.....	117
	TNC'nin arama fonksiyonu.....	120
3.3	Dosya yönetimi: Temel ilkeler.....	122
	Dosyalar.....	122
	Harici olarak oluşturulmuş dosyaları TNC'de görüntüleme.....	124
	Veri yedekleme.....	124

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma.....	125
Dizinler.....	125
Yollar.....	125
Genel görünüm: Dosya yönetimi fonksiyonları.....	126
Dosya yönetimini aç.....	127
Sürücüleri, dizinleri ve dosyaları seçme.....	128
Yeni izin oluştur.....	130
Yeni dosya oluşturma.....	130
Tekil dosya kopyalama.....	130
Dosyaları farklı bir dizine kopyalayın.....	131
Tabloyu kopyala.....	132
Dizini kopyalama.....	133
Son seçilen dosyalardan birini seçin.....	133
Dosyayı silme.....	134
Dizini silme.....	134
Dosyaları işaretleme.....	135
Dosyayı yeniden adlandırma.....	135
Dosyayı sıralama.....	136
Ek fonksiyonlar.....	136
Harici dosya tiplerinin yönetimi için ek araçlar.....	137
ITC'ler için ek araçlar.....	144
Harici bir veri taşıyıcısı ile veri alışverişi.....	146
Ağda TNC.....	147
TNC'de USB aygıtları.....	148

4	Programlama: Programlama yardımları.....	151
4.1	Yorum ekleme.....	152
	Uygulama.....	152
	Program girişı sırasında yorum girmek.....	152
	Yorumu sonradan eklemek.....	152
	Ayrı bir tümce ile yorum girmek.....	152
	Yorum değıştirme fonksiyonları.....	153
4.2	NC programlarının gösterimi.....	154
	Söz diziminin öne çıkarılması.....	154
	Kaydırma çubuğu.....	154
4.3	Programların düzenlenmesi.....	155
	Tanımlama, kullanım imkanı.....	155
	Düzenleme penceresini gösterin/aktif pencereyi değıştirin.....	155
	Anahat tümcesini program penceresine ekleyin.....	155
	Düzenleme penceresindeki tümceleri seçin.....	155
4.4	Hesap makinesi.....	156
	Kullanım.....	156
4.5	Kesim verileri işlemcisi.....	159
	Uygulama.....	159
4.6	Programlama grafiğı.....	162
	Programlama grafiğini uygula / uygulama.....	162
	Mevcut program için program grafiğı oluşturun.....	163
	Tümce numarasını göster ve gizle.....	164
	Grafık silme.....	164
	Parmaklık çizgilerini ekrana getirme.....	164
	Kesit büyütme veya küçültme.....	165

4.7 Hata mesajları..... 166

Hatayı göster.....	166
Hata penceresini açın.....	166
Hata penceresini kapat.....	166
Detaylı hata mesajları.....	167
İÇ BİLGİ yazılım tuşuİÇ BİLGİ.....	167
Hatayı sil.....	168
Hata protokolü.....	168
Tuş protokolü.....	169
Bilgi metinleri.....	170
Servis dosyalarını kaydetme.....	170
TNCguide yardım sistemini çağırın.....	170

4.8 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi..... 171

Uygulama.....	171
TNCguide ile yapılacak çalışmalar.....	172
Güncel yardım dosyalarını indirme.....	176

5	Programlama: Alet.....	179
5.1	Alet bazlı girişler.....	180
	Besleme F.....	180
	S mil devri.....	181
5.2	Alet verileri.....	182
	Alet düzeltme için önkoşul.....	182
	Alet numarası, alet adı.....	182
	L alet uzunluğu.....	182
	Alet yarıçapı R.....	182
	Uzunluk ve yarıçap için delta değerleri.....	183
	Alet verilerini programa girin.....	183
	Alet verilerini tabloya girin.....	184
	Alet tablolarını içe aktar.....	191
	Alet değiştirici için yer tablosu.....	192
	Alet verilerini çağırma.....	195
	Alet seçimi.....	197
	Alet uygulama kontrolü.....	199
5.3	Alet düzeltmesi.....	202
	Giriş.....	202
	Alet uzunluk düzeltmesi.....	202
	Eksene paralel pozisyon tümcelerinde.....	203
5.4	Alet yönetimi (seçenek no. 93).....	206
	Temel ilkeler.....	206
	Alet yönetimini çağırma.....	207
	Alet yönetimini düzenleme.....	208
	Mevcut alet tipleri.....	211
	Alet verilerini içe aktarma ve dışa aktarma.....	213

6	Programlama: Konturları programlama.....	215
6.1	Alet hareketleri.....	216
	Hat fonksiyonları.....	216
	Serbest kontur programlama FK.....	216
	Ek fonksiyonlar M.....	216
	Alt programlar ve program bölüm tekrarları.....	217
	Programlama: Q Parametresi.....	217
6.2	Hat fonksiyonlarına ilişkin temel bilgiler.....	218
	Bir çalışma için alet hareketini programlayın.....	218
6.3	Konturdan çıkma.....	222
	Başlangıç noktası ve bitiş noktası.....	222
	Genel bakış: Kontura hareket ve konturdan çıkış için hat formları.....	224
	Gidiş ve çıkışlarda önemli pozisyonlar.....	225
	Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde yaklaşma: APPR LT.....	227
	Bir doğru üzerinde ilk kontur noktasına dik olarak yaklaşma: APPR LN.....	227
	Teğetsel bağlantılı bir yaya yaklaşma: APPR CT.....	228
	Tanjant bağlantılı bir çember üzerinde kontura ve doğru parçaya hareket: APPR LCT.....	229
	Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde uzaklaşma: DEP LT.....	230
	İlk kontur noktasına dik olan bir doğru üzerinde uzaklaşma: DEP LN.....	230
	Teğetsel bağlantılı bir çember üzerinde uzaklaşma: DEP CT.....	231
	Tanjant bağlantılı bir çember üzerinde konturdan ve doğru parçasından uzaklaşma: DEP LCT.....	231
6.4	Hat hareketler - dik açılı koordinatlar.....	232
	Hat hareketlerine genel bakış.....	232
	doğru L.....	233
	İki doğru arasına şev ekleyin.....	234
	Köşe yuvarlama RND.....	235
	Daire merkezi.....	236
	Daire merkezi CC çevresindeki çember C.....	237
	Belirli bir yarıçapa sahip CR çemberi.....	238
	Teğetsel bağlantılı CT çemberi.....	240
	Örnek: Doğru hareketi ve şev kartezyeni.....	241
	Örnek: Daire hareketi kartezyen.....	242
	Örnek: Tam daire kartezyen.....	243

6.5 Hat hareketleri - Kutupsal koordinatlar.....244

Genel bakış.....	244
Kutupsal koordinat orijini: CC kutbu.....	245
doğru LP.....	245
CC çevresindeki CP çemberi.....	246
Teğetsel bağlantılı CTP çemberi.....	246
Cıvata hattı (heliks).....	247
Örnek: Kutupsal doğru hareketi.....	249
Örnek: Heliks.....	250

6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama..... 251

Temel bilgiler.....	251
FK programlama grafiği.....	253
FK diyalogunu açma.....	254
FK programlama kutbu.....	254
Doğruları serbest programlama.....	255
Çemberleri serbest programlama.....	256
Giriş olanakları.....	257
Yardımcı noktalar.....	259
Rölatif referanslar.....	260
Örnek: FK programlama 1.....	262
Örnek: FK programlama 2.....	263
Örnek: FK programlama 3.....	264

7	Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı.....	267
7.1	Ekran taksimi CAD-Viewer ve DXF dönüştürücü.....	268
	CAD-Viewer ve DXF dönüştürücü ekran düzeni.....	268
7.2	CAD-Viewer.....	269
	Uygulama.....	269
7.3	DXF dönüştürücü (seçenek #42).....	270
	Uygulama.....	270
	DXF dönüştürücü ile çalışma.....	271
	DXF dosyasını açın.....	271
	Temel ayarlar.....	272
	Katman ayarlama.....	274
	Referans noktasını belirleme.....	275
	Kontur seçme ve kaydetme.....	277
	İşleme konumlarını seçme ve kaydetme.....	281

8	Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları.....	287
8.1	Alt programları ve program bölüm tekrarlarını tanımlama.....	288
	Label.....	288
8.2	Alt program.....	289
	Çalışma şekli.....	289
	Programlama uyarıları.....	289
	Alt programın programlanması.....	290
	Alt programı çağırın.....	290
8.3	Program bölümü tekrarları.....	291
	Label.....	291
	Çalışma şekli.....	291
	Programlama uyarıları.....	291
	Program bölümünün tekrarını programlama.....	292
	Program bölümünün tekrarını çağırın.....	292
8.4	İstediğiniz programı alt program olarak girme.....	293
	Yazılım tuşlarına genel bakış.....	293
	Çalışma şekli.....	294
	Programlama uyarıları.....	294
	İstediğiniz programı alt program olarak çağırın.....	295
8.5	Yuvalamalar.....	297
	Yuvalama tipleri.....	297
	Yuvalama derinliği.....	297
	Alt programdaki alt program.....	298
	Program bölümü tekrarlarının tekrarları.....	299
	Alt programın tekrarlanması.....	300
8.6	Programlama örnekleri.....	301
	Örnek: Birden çok kesmede kontur frezeleme.....	301
	Örnek: Delik grupları.....	302
	Örnek: Birden çok aletle delik grubu.....	304

9	Programlama: Q Parametreleri.....	307
9.1	Prensip ve fonksiyon genel görünümü.....	308
	Programlama uyarıları.....	310
	Q parametre fonksiyonlarının çağırılması.....	311
9.2	Parça ailesi – Sayı değerleri yerine Q parametresi.....	312
	Uygulama.....	312
9.3	Konturları matematiksel fonksiyonlarla tanımlama.....	313
	Uygulama.....	313
	Genel bakış.....	313
	Temel hesaplama türlerini programlama.....	314
9.4	Açı fonksiyonları.....	316
	Tanımlamalar.....	316
	Açı fonksiyonlarını programlama.....	316
9.5	Daire hesaplamaları.....	317
	Uygulama.....	317
9.6	Q parametreleriyle eğer/o zaman kararları.....	318
	Uygulama.....	318
	Mutlak atlamalar.....	318
	Kullanılan kısaltmalar ve tanımlamalar.....	318
	Eğer/o zaman kararları programlama.....	319
9.7	Q parametresini kontrol etme ve değiştirme.....	320
	Uygulama şekli.....	320
9.8	İlave fonksiyonlar.....	322
	Genel bakış.....	322
	FN 14: ERROR Hata mesajlarını görüntüleme.....	323
	FN16: F-PRINT Metinlerin ve Q parametre değerlerini formatlayarak belirtme.....	327
	FN 18: SYSREAD: Sistem verilerini okuma.....	331
	FN 19: PLC: Değerleri PLC'ye aktar.....	339
	FN 20: WAIT FOR: NC ve PLC senkronizasyonu.....	339
	FN 29: PLC: Değerleri PLC'ye aktar.....	340
	FN 37: EXPORT.....	340

9.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri..... 341

Giriş.....	341
Bir transaksyon.....	342
SQL talimatlarının programlanması.....	344
Yazılım tuşlarına genel bakış.....	344
SQL BIND.....	345
SQL SELECT.....	346
SQL FETCH.....	348
SQL UPDATE.....	349
SQL INSERT.....	349
SQL COMMIT.....	350
SQL ROLLBACK.....	350

9.10 Formülü doğrudan girme.....351

Formül girin.....	351
Hesaplama kuralları.....	353
Giriş örneği.....	354

9.11 String parametreleri.....355

String işleme fonksiyonu.....	355
String parametresi atama.....	356
String parametrelerini zincirleme.....	356
Nümerik değeri bir string parametresine dönüştürme.....	357
Bir string parametresinden parça string kopyalama.....	358
Sayısal değerde string parametresini dönüştürün.....	359
String parametresini kontrol etme.....	360
String parametresi uzunluğunu tespit edin.....	361
Alfabetik sıra dizilimini karşılaştırma.....	362
Makine parametrelerini okuma.....	363

9.12 Ön tanımlı Q parametreleri.....366

PLC'deki değerler: Q100 ila Q107.....	366
Aktif alet yarıçapı: Q108.....	366
Alet eksen: Q109.....	366
Mil konumu: Q110.....	367
Soğutucu beslemesi: Q111.....	367
Bindirme faktörü: Q112.....	367
Program ölçüm bilgileri: Q113.....	367
Alet Uzunluğu: Q114.....	367
Program akışı sırasında tarama sonrası koordinatlar.....	368
TT 130 ile otomatik alet ölçümünde gerçek/nominal değer sapması.....	368
Malzeme açılarıyla çalışma düzleminin hareket edilmesi: TNC tarafından hesaplanılan devir eksenleri için koordinatlarla.....	368
Tarama sistemi döngülerinin ölçüm sonuçları Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı.....	369
Germe durumunun kontrolü: Q601.....	370

9.13 Programlama örnekleri.....371

Örnek: Elips.....	371
Örnek: Yarıçap frezesi ile silindir içbükeyi.....	373
Örnek: Şaftlı frezelemeli konveks bilye.....	375

10 Programlama: Ek fonksiyonlar.....	377
10.1 M ve STOP ek fonksiyonlarını girin.....	378
Temel bilgiler.....	378
10.2 Program akışı kontrolü, mil ve soğutucu madde için ek fonksiyonlar.....	380
Genel bakış.....	380
10.3 Koordinat bilgileri için ek fonksiyonlar.....	381
Makine bazlı koordinatları programlama M91/M92.....	381
Çalışma düzleminin döndürülmüş olması durumunda döndürülmemiş koordinat sisteminde pozisyonlara yaklaşma: M130.....	383
10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar.....	384
Küçük kontur kademelerini işleyin: M97.....	384
Açık kontur köşelerini tamamen işleme: M98.....	385
Daldırma hareketleri için besleme faktörü: M103.....	386
Milimetre/mil devri cinsinden besleme: M136.....	387
Yaylarda besleme hızı: M109/M110/M111.....	388
Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD): M120.....	389
Program akışı sırasında el çarkını bindirme: M118.....	391
Konturdan alet eksenini yönünde geri çekme: M140.....	393
Tarama sistemi denetimini kapatma: M141.....	395
Temel devri silin: M143.....	396
Aleti NC Durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma: M148.....	397
Köşelerin yuvarlanması: M197.....	398

11 Programlama: Özel Fonksiyonlar.....	399
11.1 Özel fonksiyonlara genel bakış.....	400
SPEC FCT özel fonksiyonlar ana menüsü.....	400
Program bilgileri menüsü.....	401
Kontur ve nokta çalışmaları için açık metin fonksiyonları menüsü.....	401
Çeşitli açık metin fonksiyonları menüsünü tanımlayın.....	402
11.2 Dinamik çarpışma denetimi (seçenek #40).....	403
Fonksiyon.....	403
Çarpışma nesnesinin grafiksel gösterimi.....	404
Manuel işletim türlerindeki çarpışma denetimi.....	406
Program akışı işletim türlerindeki çarpışma denetimi.....	406
Çarpışma denetimini etkinleştirme ve devre dışı bırakma.....	408
11.3 Alet taşıyıcı yönetimi.....	410
Temel ilkeler.....	410
Alet taşıyıcı şablonlarının kaydedilmesi.....	410
Alet taşıyıcı şablonlarının parametrelenmesi.....	411
Parametrelenmiş alet taşıyıcılarının atanması.....	413
11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45).....	414
Uygulama.....	414
AFC temel ayarlarını tanımlama.....	416
Öğrenme kesimi uygulama.....	418
AFC etkinleştir/devre dışı bırak.....	423
Protokol dosyası.....	424
Alet kırılmasını/alet aşınmasını denetleme.....	426
Mil yükünü denetleme.....	426
11.5 ACC aktif gürültü önleme (seçenek #145).....	427
Uygulama.....	427
ACC'yi etkinleştirme/devre dışı bırakma.....	428

11.6 U, V ve W paralel eksenleriyle işleme.....429

Genl bakış.....	429
FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY.....	430
FUNCTION PARAXCOMP MOVE.....	430
FUNCTION PARAXCOMP devre dışı bırakma.....	431
FUNCTION PARAXMODE.....	432
FUNCTION PARAXMODE devre dışı bırakma.....	433
Örneğin W eksenıyla delme.....	434

11.7 Dosya fonksiyonları.....435

Uygulama.....	435
Dosya işlemleri tanımlanması.....	435

11.8 Koordinat dönüşümlerini tanımlama.....436

Genel bakış.....	436
TRANS DATUM AXIS.....	436
TRANS DATUM TABLE.....	437
TRANS DATUM RESET.....	438

11.9 Metin dosyaları oluşturma.....439

Uygulama.....	439
Metin dosyasını açma ve çıkma.....	439
Metinleri düzenleyin.....	440
İşaretleri, kelimeleri ve satırları silme ve tekrar ekleme.....	440
Metin bloklarını işleyin.....	441
Metin parçalarını bulma.....	442

11.10 Serbest tanımlanabilir tablolar.....443

Temel bilgiler.....	443
Serbestçe tanımlanabilir tabloları ayarlayın.....	443
Tablo formatını değiştirme.....	444
Tablo ve form görünümü arasında geçiş.....	446
FN 26: TABOPEN: Serbestçe tanımlanabilir tabloyu açma.....	446
FN 27: TABWRITE: Serbestçe tanımlanabilir tabloyu tanımlama.....	447
FN 28: TABREAD: Serbestçe tanımlanabilir tabloyu okuma.....	448
Tablo biçimini uyarlayın.....	448

11.11 Atımlı devir sayısı FUNCTION S-PULSE..... 449

Atımlı devir sayısı programlama.....449

Atımlı devir sayısının sıfırlanması..... 449

11.12 Bekleme süresi FUNCTION FEED DWELL.....450

Bekleme süresi programlama.....450

Bekleme süresi sıfırlama..... 451

12 Programlama: Çok eksenli işleme.....	453
12.1 Çok eksen işlemi için fonksiyonlar.....	454
12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8).....	455
Giriş.....	455
Genel bakış.....	457
PLANE fonksiyonunu tanımlayın.....	458
Pozisyon göstergesi.....	458
PLANE fonksiyonunu sıfırlama.....	459
Hacimsel açı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE SPATIAL.....	460
Projeksiyon açısı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama PLANE PROJECTED.....	462
Euler açısı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE EULER.....	463
Çalışma düzlemini iki vektör üzerinden tanımlama: PLANE VECTOR.....	465
Üç nokta üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE POINTS.....	467
Çalışma düzlemini, münferit, artımlı hacimsel açıyla tanımlama: PLANE RELATIVE.....	469
Eksen açısı üzerinden çalışma düzlemi: PLANE AXIAL.....	470
PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme.....	472
Çalışma düzlemini döner eksenler olmadan döndürme.....	477
12.3 Döndürülmüş düzlemde kamber frezesi (seçenek #9).....	478
Fonksiyon.....	478
Tek bir devir ekseninin artımlı olarak uygulamasıyla kamber frezelerin alınması.....	478
Normal vektörler üzerinden kamber frezelerin alınması.....	479
12.4 Döner eksenler için ek fonksiyonlar.....	480
A, B, C döner eksenlerinde mm/dak cinsinden besleme: M116 (seçenek #8).....	480
Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirme: M126.....	481
Devir eksenini göstergesini 360° altındaki bir değere indirme: M94.....	482
Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu konumunu koruyun (TCPM): M128 (seçenek #9).....	483
Hareketli eksen seçimi: M138.....	486
Tümce sonundaki GERÇEK/NOMİNAL konumlarında yer alan makine kinematiğini dikkate alın: M144 (seçenek #9).....	487

12.5 FUNCTION TCPM (seçenek #9)..... 488

Fonksiyon.....	488
FUNCTION TCPM tanımı.....	488
Programlanmış beslemenin etki biçimi.....	489
Programlanan döner eksen koordinatlarının yorumlanması.....	490
Başlatma ve sonlandırma pozisyonu arası interpolasyon türü:.....	491
FUNCTION TCPM sıfırlama.....	492

12.6 Üç boyutlu alet düzeltmesi (seçenek #9)..... 493

Giriş.....	493
Standart vektörün tanımı.....	494
İzin verilen alet kalıpları.....	495
Başka alet kullanımı: Delta değerleri.....	495
TCPM olmadan 3D düzeltmesi.....	495
Face Milling: TCPM ile 3D düzeltme.....	496
Peripheral Milling: TCPM ile 3D yarıçap düzeltmesi ve yarıçap düzeltmesi (RL/RR).....	497

13 Programlama: Palet yönetimi..... 499

13.1 Palet yönetimi..... 500

Uygulama.....	500
Palet tablosunu seçme.....	502
Palet tablosundan çıkma.....	502
Palet tablosunu işleme.....	502

14 Programlama: Dönme işlemi.....	505
14.1 Freze makinelerinde torna işlemi (seçenek #50).....	506
Giriş.....	506
14.2 Temel fonksiyonlar (seçenek #50).....	507
Frezeleme işletimi / dönme işletimi geçişi.....	507
Torna işleminin grafik gösterimi.....	509
Devri programlama.....	510
Besleme hızı.....	511
14.3 Dengesizlik fonksiyonları (seçenek #50).....	512
Dönme işletiminde dengesizlik.....	512
Dengesizliğin ölçülmesi döngüsü.....	514
14.4 Torna işletiminde aletler (seçenek #50).....	515
Alet çağırma.....	515
Programda alet düzeltme.....	516
Alet verileri.....	517
Kesim yarıçapı düzeltmesi SRK.....	522
14.5 Dönme program fonksiyonları (seçenek #50).....	523
Oyuklar ve alt kesmeler.....	523
Ham parça izlemesi TURNDATA BLANK.....	529
Etkin dönme işlemi.....	530

15 Elle işletim ve kurma.....	533
15.1 Çalıştırma, Kapatma.....	534
Çalıştırma.....	534
Kapatma.....	536
15.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi.....	537
Not.....	537
Ekseni eksen yön tuşlarıyla hareket ettirme.....	537
Kademeli konumlandırma.....	538
Elektronik el çarklarıyla hareket ettirme.....	539
15.3 S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu.....	549
Uygulama.....	549
Değerleri girin.....	549
Mil devrini ve beslemeyi değiştirme.....	550
Besleme sınırlamasının etkinleştirilmesi.....	550
15.4 İsteğe bağlı güvenlik konsepti (fonksiyonel güvenlik FS).....	551
Genel.....	551
Terim açıklamaları.....	552
Eksen pozisyonunu kontrol etme.....	553
Besleme sınırlamasını etkinleştirme.....	553
Ek durum göstergeleri.....	554
15.5 Preset tablosuyla referans noktası yönetimi.....	555
Not.....	555
Referans noktalarını Preset tablosuna kaydedin.....	556
Referans noktasını etkinleştirin.....	562
15.6 3D tarama sistemsiz referans noktası ayarı.....	563
Not.....	563
Ön hazırlık.....	563
Şaft frezeyle referans noktası ayarı.....	564
Mekanik tarayıcı veya ölçme saatli tarama fonksiyonlarını kullanmak.....	565

15.7 3D tarama sistemi kullanın.....	566
Genel görünüm.....	566
Tarama sistemi döngülerindeki fonksiyonlar.....	568
Tarama sistemi döngüsünü seçme.....	570
Tarama sistemi döngüleri ölçüm değerlerinin kaydedilmesi.....	571
Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablolarına yazılması.....	572
Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması.....	573
15.8 3D tarama sisteminin kalibrasyonu.....	574
Giriş.....	574
Etkin uzunluğu kalibre etme.....	575
Etkin yarıçapın kalibre edilmesi ve tarama sistemi odak kaydırmasının dengelenmesi.....	576
Kalibrasyon değeri göstergeleri.....	580
15.9 Malzeme eğim konumunun 3D tarama sistemiyle dengeleme.....	581
Giriş.....	581
Temel devrin bulunması.....	582
Preset tablosunda temel devri kaydedin.....	582
Eğik malzeme konumlarını tezgah dönüşü yoluyla dengeleyin.....	582
Temel devir göstergeleri.....	583
Temel devri kaldırın.....	583
3D temel devri belirleme.....	583
15.103D tarama sistemli referans noktası ayarı.....	585
Genel bakış.....	585
Herhangi bir eksenle referans noktasının ayarlanması.....	585
Referans noktası olarak köşe.....	586
Referans noktası olarak daire merkez noktası.....	587
Referans noktası olarak orta eksen.....	590
3D tarama sistemi ile malzeme ölçümü.....	591
15.11 Çalışma düzlemini çevirme (seçenek #8).....	594
Uygulama, çalışma şekli.....	594
Referans noktalarına çevrilen eksenlerde hareket edilmesi.....	596
Çevrilen sistemde pozisyon göstergesi.....	596
Çalışma düzlemini çevir'de sınırlamalar.....	596
Manuel çevirmeyi etkinleştirme.....	597
Alet eksen yönünün etkin çalışma yönü olarak ayarlanması.....	598
Döndürülen sistemde referans noktasını belirleyin.....	599

15.12 Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136).....600

Temel ilkeler.....	600
Genel bakış.....	601
Canlı görüntü oluşturulması.....	602
Denetim verilerinin yönetimi.....	603
Konfigürasyon.....	605
Görüntü değerdendirmesi sonucu.....	606

16 El girişi ile pozisyonlama.....	607
16.1 Basit işlemleri programlama ve işleme.....	608
Manuel giriş ile konumlandırma uygulayın.....	608
\$MDI programlarını kaydedin veya silin.....	611

17 Program testi ve Program akışı..... 613

17.1 Grafikler..... 614

Uygulama.....	614
Program testinin hızını ayarlama.....	615
Genel bakış: Görünümler.....	616
3D gösterim.....	617
Üstten görünüş.....	620
3 düzlemde gösterim.....	620
Grafiksel simülasyonu tekrarlama.....	622
Aleti görüntüleme.....	622
Çalışma süresini tespit etme.....	623

17.2 Çalışma bölümünde ham parçayı gösterin.....624

Uygulama.....	624
---------------	-----

17.3 Program göstergesi fonksiyonları..... 625

Genel bakış.....	625
------------------	-----

17.4 Program testi.....626

Uygulama.....	626
---------------	-----

17.5 Program akışı..... 629

Uygulama.....	629
Çalışma programını gerçekleştirme.....	630
İşlemeyi yarıda kesme.....	631
Makine eksenini yarıda kesilmesinden sonra işleyin.....	633
Program akışının bir kesinti sonrasında sürdürülmesi.....	634
Elektrik kesilince serbest sürüş.....	635
Programa herhangi bir giriş (tümce girişi).....	638
Yeniden kontura seyir.....	640

17.6 Otomatik program başlatma.....641

Uygulama.....	641
---------------	-----

17.7 Tümceleri atlama..... 642

Uygulama.....	642
"/" işaret ekle.....	642
„“ karakterini silin.....	642

17.8 İsteğe göre program akışı duraklatma.....	643
Uygulama.....	643

18 MOD Fonksiyonları.....	645
18.1 MOD fonksiyonu.....	646
MOD fonksiyonlarını seçme.....	646
Ayarları değiştir.....	646
MOD fonksiyonundan çıkış.....	646
MOD fonksiyonuna genel bakış.....	647
18.2 Grafik ayarları.....	648
18.3 Makine ayarları.....	649
Harici erişim.....	649
Hareket sınırlarını girme.....	651
Alet kullanım dosyası.....	651
Kinematik seçme.....	652
18.4 Sistem ayarları.....	653
Sistem saatini ayarlayın.....	653
18.5 Pozisyon göstergesinin seçilmesi.....	654
Uygulama.....	654
18.6 Ölçü sistemi seçin.....	655
Uygulama.....	655
18.7 İşletim sürelerinin gösterilmesi.....	655
Uygulama.....	655
18.8 Yazılım numaraları.....	656
Uygulama.....	656
18.9 Anahtar sayısını girme.....	656
Uygulama.....	656

18.10Veri arayüzleri kurma.....	657
TNC 640 üzerindeki seri arayüzler.....	657
Uygulama.....	657
RS-232 arayüzünü oluşturun.....	657
BAUD HIZI ayarı (baudRate Nr. 106701).....	657
Protokol ayarı (protocol no. 106702).....	658
Veri bitleri ayarı (dataBits no. 106703).....	658
Parite kontrolü (parity no. 106704).....	658
Dur bitleri ayarı (stopBits no. 106705).....	658
Handshake ayarı (flowControl no. 106706).....	659
Dosya operasyonu için dosya sistemi (fileSystem no. 106707).....	659
Block Check Character (bccAvoidCtrlChar no. 106708).....	659
RTS hattının durumu (rtsLow no. 106709).....	659
ETX alımından sonra davranışın tanımlanması (noEotAfterEtx no. 106710).....	660
PC yazılımı TNCserver ile veri aktarımı ayarları.....	660
Harici cihazın işletim tipini seçin (fileSystem).....	661
Veri aktarım yazılımı.....	661
18.11 Ethernet arayüzü.....	663
Giriş.....	663
Bağlantı olanakları.....	663
TNC konfigürasyonu.....	663
18.12Firewall.....	669
Uygulama.....	669
18.13HR 550 FS el çarkını konfigüre etme.....	672
Uygulama.....	672
El çarkının belli bir el çarkı yuvasına atanması.....	672
Telsiz kanalını ayarlama.....	673
Yayın gücünün ayarlanması.....	673
İstatistik.....	674
18.14Makine konfigürasyonunu yükleme.....	675
Uygulama.....	675

19 Tablolar ve Genel Bakış.....	677
19.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri.....	678
Uygulama.....	678
19.2 Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu.....	690
Arayüz V.24/RS-232-C HEIDENHAIN cihazları.....	690
Yabancı cihazlar.....	692
Ethernet arayüzü RJ45 duyu.....	692
19.3 Teknik bilgi.....	693
19.4 Genel bakış tabloları.....	701
İşleme döngüleri.....	701
Ek fonksiyonlar.....	703
19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması.....	705
Karşılaştırma: Teknik veriler.....	705
Karşılaştırma: Veri arayüzleri.....	705
Karşılaştırma: Aksesuar.....	706
Karşılaştırma: Bilgisayar yazılımı.....	706
Karşılaştırma: Makineye özel fonksiyonlar.....	707
Karşılaştırma: Kullanıcı fonksiyonları.....	707
Karşılaştırma: Döngüler.....	715
Karşılaştırma: Ek fonksiyonlar.....	719
Karşılaştırma: Manuel işletim ve El. el çarkı işletim türlerinde tarama sistemi döngüleriEl. çarkı.....	721
Karşılaştırma: Otomatik malzeme kontrolü için tarama sistemi döngüleri.....	722
Karşılaştırma: Programlamadaki farklılıklar.....	723
Karşılaştırma: Program testinde farklılıklar, işlevsellik.....	728
Karşılaştırma: Program testinde farklılıklar, kullanım.....	728
Karşılaştırma: Farklı manuel işletim, işlevsellik.....	729
Karşılaştırma: Farklı manuel işletim, kullanım.....	730
Karşılaştırma: İşlemede farklılıklar, kumanda.....	730
Karşılaştırma: İşlemede farklılıklar, seyir hareketleri.....	731
Karşılaştırma: MDI işletiminde farklılıklar.....	735
Karşılaştırma: Programlama yerindeki farklılıklar.....	736

1

**TNC 640 ile ilk
adımlar**

1 TNC 640 ile ilk adımlar

1.1 Genel bakış

1.1 Genel bakış

Bu bölüm TNC başlayanlarına, TNC'nin önemli kullanımlarını süratle öğrenmek için yardımcı olacaktır. Konu hakkında daha fazla bilgiye, üzerine yönlendirilen tanımlamadan ulaşabilirsiniz.

Bu bölüm aşağıdaki konuları içerir:

- Makinenin başlatılması
- İlk kısmı programlama
- İlk kısmı grafik olarak test etme
- Aletlerin düzenlenmesi
- Malzemenin düzenlenmesi
- İlk programın işlenmesi

1.2 Makinenin başlatılması

Akım kesintisini onaylayın ve referans noktalara sürün



Referans noktalarının başlatılması ve çalıştırılması makineye bağlı olan fonksiyonlardır. Makine el kitabını dikkate alın!

- TNC'nin ve makinenin besleme gerilimini devreye alın: TNC işletim sistemini başlatır. Bu işlem birkaç dakika alabilir. Ardından TNC, ekranın üst satırında akım kesintisi diyalogunu gösterir.

CE

- **CE** tuşuna basın: TNC, PLC programını tercüme eder

I

- Kumanda gerilimini devreye alın: TNC, acil kapatma kumandasının fonksiyonunu denetler ve referans noktasına hareket etme moduna geçer

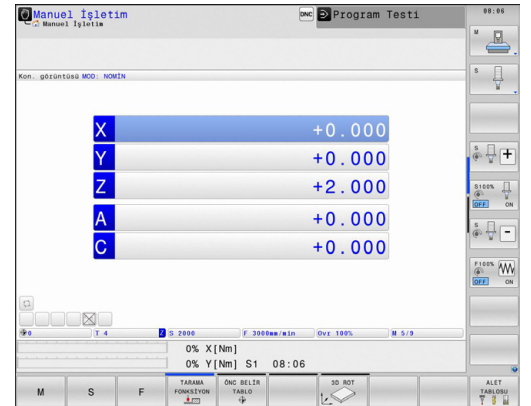


- Referans noktalarından belirtilen sırayla gidin: Her eksen için **NC BAŞLAT** tuşuna basın. Makinenizde mutlak uzunluk ve açı ölçme cihazları bulunuyorsa referans noktalarına hareket işlemi gerekmez

TNC, şimdi işleme hazırdır ve **Manuel İşletim** türünde bulunur.

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Referans noktalarına yaklaşılması
Diğer bilgiler: Çalıştırma, sayfa 534
- İşletim türleri
Diğer bilgiler: Programlama, sayfa 82



1.3 İlk kısmı programlama

Doğru işletim türünü seçin

Sadece programlama işletim türünde programları oluşturabilirsiniz



- İşletim türleri tuşuna basın: TNC, **programlama**
işletim türüne geçer**Programlama**

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- İşletim türleri
Diğer bilgiler: Programlama, sayfa 82

TNC'nin en önemli kullanım elemanları

Tuş	Diyalog kılavuzu fonksiyonları
	Girişi onaylayın ve bir sonraki diyalog sorusunu etkinleştirin
	Diyalog sorusuna geçin
	Diyalogu önceden sonlandırın
	Diyalogu bitirin, girişleri iptal edin
	Etkin işletim durumuna bağlı olarak fonksiyonları seçtiğiniz ekrandaki yazılım tuşları

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Programların oluşturulması ve değiştirilmesi
Diğer bilgiler: Program düzenleme, sayfa 117
- Tuşlara genel bakış
Diğer bilgiler: TNC'nin kullanım elemanları, sayfa 2

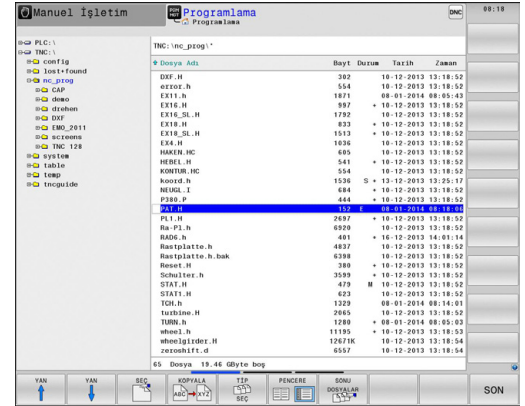
Yeni bir program açma / dosya yönetimi

PGM
MGT

- **PGM MGT** tuşuna basın: TNC, dosya yönetimini açar. TNC'nin dosya yönetimi, Windows Explorer ile bilgisayardaki dosya yönetimine benzer yapıdadır. Dosya yönetimiyle, TNC dahili belleğindeki veriler yönetilir
- Ok tuşuyla, yeni dosyayı oluşturacağınız klasörü seçin
- Şu uzantıya sahip herhangi bir dosya ismi girin: **.H**
- **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, yeni programın ölçü birimini sorar
- Ölçü birimi seçin: **MM** veya **INCH** yazılım tuşuna basın

ENT

MM



TNC, programın birinci ve son tümcesini otomatik oluşturur. Bu tümceleri daha sonra değiştiremezsiniz.

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

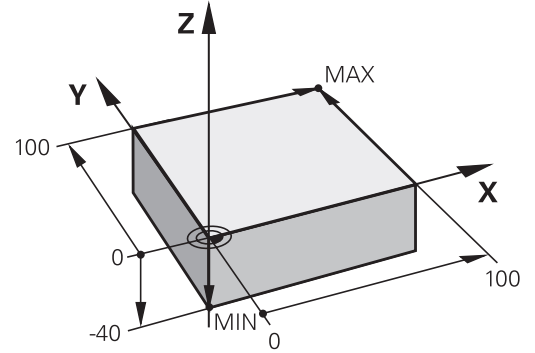
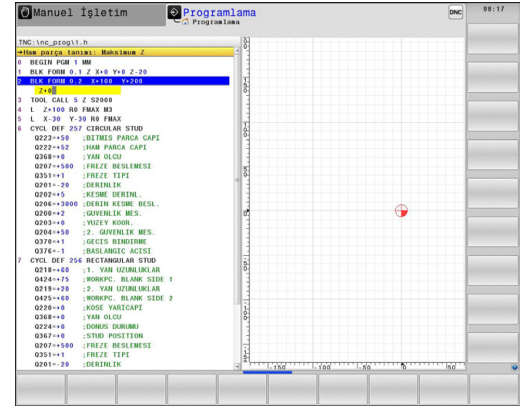
- Dosya yönetimi
Diğer bilgiler: Dosya yönetimi ile çalışma, sayfa 125
- Yeni program oluşturma
Diğer bilgiler: Programları açma ve girme, sayfa 109

Bir ham parça tanımlayın

Yeni bir program açtıktan sonra, ham parçayı tanımlayabilirsiniz. Bir küpü örneğin her biri seçili referans noktasına bağlı MIN ve MAKS noktalarının verileriyle tanımlarsınız.

Yazılım tuşuyla istenen ham parça seçildikten sonra, TNC otomatik olarak ham parça tanımlamasını yönlendirir ve gerekli ham parça verilerini sorar:

- ▶ **Grafikteki işleme düzlemi: XY?:** Aktif mil eksenini girin. Z ön ayar olarak arka planda bulunur, ENT tuşu ile devralın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Minimum X:** Referans noktasına bağlı ham parçanın en küçük X koordinatını girin (örn. 0), ENT tuşuyla onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Minimum Y:** Referans noktasına bağlı ham parçanın en küçük Y koordinatını girin (örn. 0) ENT tuşuyla onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Minimum Z:** Referans noktasına bağlı ham parçanın en küçük Z koordinatını girin (örn. -40) ENT tuşuyla onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Maksimum X:** Referans noktasına bağlı ham parçanın en büyük X koordinatını girin (örn. 100) ENT tuşuyla onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Maksimum Y:** Referans noktasına bağlı ham parçanın en büyük Y koordinatını girin (örn. 100) ENT tuşuyla onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Maksimum Z:** Referans noktasına bağlı ham parçanın en büyük Z koordinatını girin (örn. 0) ENT tuşuyla onaylayın: TNC, diyalogu sona erdirir



NC örnek tümceleri

```
0 BEGIN PGM YENI MM
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0
3 END PGM YENI MM
```

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Ham parça tanımlaması
Diğer bilgiler: Yeni işleme programı açma, sayfa 113

TNC 640 ile ilk adımlar

1.3 İlk kısmı programlama

Program yapısı

İşleme programları olabildiğince daima aynı yapıda olmalı. Bu genel bakışı artırır, programlamayı hızlandırır ve hata kaynaklarını azaltır.

Basit, klasik kontur işlemlerinde tavsiye edilen program yapısı

- 1 Aleti çağırma, alet eksenini tanımlama
- 2 Aleti serbest hareket ettirin
- 3 Çalışma düzleminde kontur başlangıç noktasının yakınına ön pozisyonlama yapın
- 4 Alet ekseninde malzeme üzerinden ya da doğrudan derinliğe ön konumlandırma yapın, gerekirse mili/ soğutucu maddeyi devreye alma
- 5 Kontura yaklaşma
- 6 Konturu işleme
- 7 Konturdan çıkma
- 8 Aleti serbest hareket ettirme, programı sonlandırma

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Kontur programlaması
Diğer bilgiler: Bir çalışma için alet hareketini programlayın, sayfa 218

Basit döngü programlarında tavsiye edilen program yapısı

- 1 Aleti çağırma, alet eksenini tanımlama
- 2 Aleti serbest hareket ettirme
- 3 İşleme pozisyonunu tanımlama
- 4 İşleme döngüsünü tanımlama
- 5 Döngü çağırma, mili/soğutucu maddeyi devreye alma
- 6 Aleti serbest hareket ettirme, programı sonlandırma

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Döngü programlaması
Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Kontur programlama program yapısı

```
0 BEGIN PGM BSPCONT MM
1 BLK FORM 0.1 Z X... Y... Z...
2 BLK FORM 0.2 X... Y... Z...
3 TOOL CALL 5 Z S5000
4 L Z+250 R0 FMAX
5 L X... Y... R0 FMAX
6 L Z+10 R0 F3000 M13
7 APPR ... X... Y... RL F500
...
16 DEP ... X... Y... F3000 M9
17 L Z+250 R0 FMAX M2
18 END PGM BSPCONT MM
```

Döngü programlamada program yapısı

```
0 BEGIN PGM BSBCYC MM
1 BLK FORM 0.1 Z X... Y... Z...
2 BLK FORM 0.2 X... Y... Z...
3 TOOL CALL 5 Z S5000
4 L Z+250 R0 FMAX
5 PATTERN DEF POS1( X... Y...
  Z... ) ...
6 CYCL DEF...
7 CYCL CALL PAT FMAX M13
8 L Z+250 R0 FMAX M2
9 END PGM BSBCYC MM
```

Basit bir kontur programlaması

Sağda gösterilen kontur, 5 mm derinlikte bir defa tüm çevresinde frezelenmeli. Ham parça tanımını zaten oluşturduunuz. Fonksiyon tuşu üzerinden bir diyalog açtıktan sonra, TNC tarafından ekranın üst satırında sorgulanan bütün verileri girin.

TOOL CALL

L

- ▶ Alet çağırın: Alet verilerini girin. Her defasında girişi **ENT** tuşuyla onaylayın, **Z** alet eksenini unutmayın
- ▶ Aleti serbest hareket ettirin: Turuncu renkteki **Z** eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. 250. **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: **RL/RR/düzl. yok?** ögesini **ENT** tuşuyla onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme **F=?** ögesini **ENT** tuşuyla onaylayın: Hızlı harekette (**FMAX**) sürün
- ▶ **M? ek fonksiyonunu** girin ve **END** tuşuyla onaylayın: TNC, girilen hareket tümcesini kaydeder

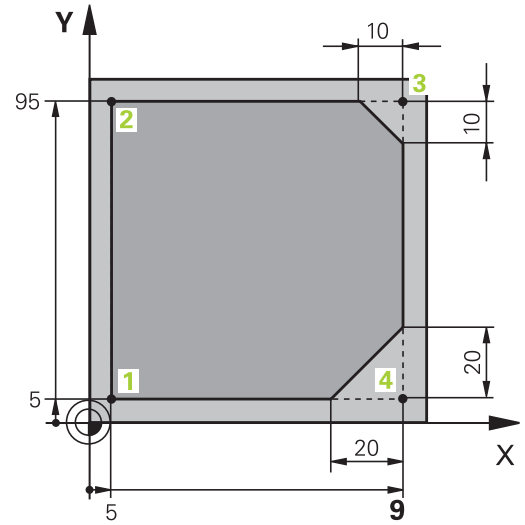
L

- ▶ Aleti çalışma düzlemine ön konumlandırın: Turuncu renkteki **X** eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. -20
- ▶ Turuncu renkteki **Y** eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. -20. **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: **RL/RR/düzl. yok?** ögesini **ENT** tuşuyla onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme **F=?** ögesini **ENT** tuşuyla onaylayın: Hızlı harekette (**FMAX**) sürün
- ▶ **M? ek fonksiyonunu** **END** tuşuyla onaylayın: TNC, girilen hareket tümcesini kaydeder

L

- ▶ Aleti derine sürün: Turuncu renkteki **Z** eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. -5. **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: **RL/RR/düzl. yok?** ögesini **ENT** tuşuyla onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme **F=?** Konumlandırma beslemesini girin, örn. 3000 mm/dak, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Ek fonksiyon **M?** Mili ve soğutucu maddeyi devreye alın, örn. **M13**, **END** tuşuyla onaylayın: TNC, girilen hareket tümcesini kaydeder
- ▶ Kontura sürün: **APPR DEP** tuşuna basın: TNC, bir yazılım tuşu çubuğunu geliştirmeye ve gidiş hareket fonksiyonuyla gösterir

APPR DEP



TNC 640 ile ilk adımlar

1.3 İlk kısmı programlama



- ▶ **APPR CT** geliş hareket fonksiyonunu seçin: Kontur başlangıç noktası koordinatlarını **1** X ve Y olarak girin, örn. 5/5, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ **Merkez nokta açısı?** Giriş hareketi açısını girin, örn. 90°, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ **Daire yarıçapı?** Giriş hareketi yarıçapını girin, örn. 8 mm, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ **Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok?RL** yazılım tuşuyla onaylayın: Programlanmış konturun solundaki yarıçap düzeltmesini etkinleştirin
- ▶ **F=? beslemesi** Çalışma beslemesini girin (örn. 700 mm/dak.), **END** tuşuyla girdileri kaydedin



- ▶ Konturu işleyin, kontur noktasına **2** sürün: Değişen bilgilerin girişlerini, yani Y koordinatı 95'i girmek ve **END** tuşuyla girdileri kaydetmek yeterlidir



- ▶ Kontur noktası **3**'e sürün: X koordinatını (95) girin ve **END** tuşuyla girdileri kaydedin



- ▶ Kontur noktasında şev **3**'ü tanımlayın: Şev genişliğini (10 mm) girin, **END** tuşu ile kaydedin



- ▶ Kontur noktası **4**'e sürün: Y koordinatını (5) girin ve **END** tuşuyla girdileri kaydedin



- ▶ Kontur noktasında şev **4**'ü tanımlayın: Şev genişliğini (20 mm) girin, **END** tuşu ile kaydedin



- ▶ Kontur noktası **1**'e sürün: X koordinatını (5) girin ve **END** tuşuyla girdileri kaydedin



- ▶ Konturdan çıkın



- ▶ **DEP CT** çıkış fonksiyonunu seçin
- ▶ **Merkez nokta açısı?** Çıkış hareketi açısını girin, örn. 90°, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ **Daire yarıçapı?** Çıkış hareketi yarıçapını girin, örn. 8 mm, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ **F=? beslemesi** Konumlandırma beslemesini girin (örn. 3000 mm/dak), **ENT** tuşuyla kaydedin
- ▶ **Ek fonksiyon M?** Soğutucu maddeyi kapatın, örn. **M9**, **END** tuşuyla onaylayın: TNC, girilen hareket tümcesini kaydeder



- ▶ Aleti serbest hareket ettirin: Turuncu renkteki **Z** eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. 250. **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ **Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok? ögesini** **ENT** tuşuyla onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ **Besleme F=? ögesini** **ENT** tuşuyla onaylayın: Hızlı harekette (**FMAX**) sürün
- ▶ **EK FONKSİYON M?** Program sonu için **M2**'yi girin, **END** tuşuyla onaylayın: TNC, girilen hareket tümcesini kaydeder

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- **NC tümceleriyle komple bir örnek**
Diğer bilgiler: Örnek: Doğru hareketi ve şev kartezyeni, sayfa 241
- Yeni program oluşturma
Diğer bilgiler: Programları açma ve girme, sayfa 109
- Kontura yaklaşma/uzaklaşma
Diğer bilgiler: Konturdan çıkma, sayfa 222
- Konturları programlama
Diğer bilgiler: Hat hareketlerine genel bakış, sayfa 232
- Programlanabilir besleme türleri
Diğer bilgiler: Olası besleme girişleri, sayfa 115
- Alet yarıçap düzeltmesi
Diğer bilgiler: Eksene paralel pozisyon tümcelerinde , sayfa 203
- Ek fonksiyonlar M
Diğer bilgiler: Program akışı kontrolü, mil ve soğutucu madde için ek fonksiyonlar , sayfa 380

Döngü programının oluşturulması

Sağdaki resimde gösterilen delikler (derinlik 20 mm) standart bir delme döngüsüyle imal edilmelidir. Ham parça tanımını zaten oluşturduunuz.



- ▶ Alet çağırın: Alet verilerini girin. Her defasında girişi **ENT** tuşuyla onaylayın, alet eksenini unutmayın



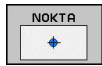
- ▶ Aleti serbest hareket ettirin: Turuncu renkteki **Z** eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. 250. **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: **RL/RR/düzl.** yok? **ENT** tuşuyla onaylayın: Yarıçap düzeltmesini etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme **F=?** öğesini **ENT** tuşuyla onaylayın: Hızlı harekette (**FMAX**) sürün
- ▶ Ek fonksiyon **M?**, **END** tuşuyla onaylayın: TNC, girilen hareket tümcesini kaydeder
- ▶ Döngü menüsünü çağırın



- ▶ Delme döngülerini gösterin
- ▶ Standart delme döngüsü 200'ü seçin: TNC, döngü tanımı için diyalogu başlatır. TNC tarafından sorgulanan parametreleri adım adım girin, her girişi **ENT** tuşuyla onaylayın. TNC, ekranın sağında ayrıca, ilgili döngü parametresinin gösterildiği bir grafik gösterir



- ▶ Özel fonksiyonlar menüsünü çağırın



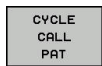
- ▶ Nokta işlemleri için fonksiyonları görüntüleyin

- ▶ Desen tanımını seçin

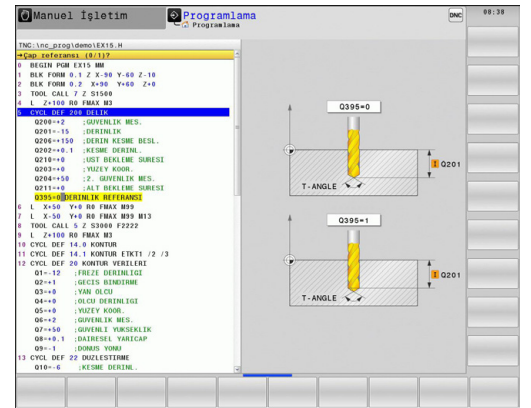
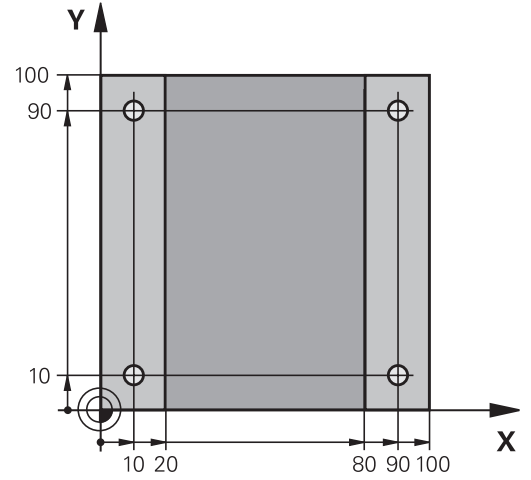
- ▶ Nokta girişi seçin: 4 noktanın koordinatlarını girin, her birini **ENT** tuşuyla onaylayın. Dördüncü noktanın girilmesinden sonra tümceyi **END** tuşuyla kaydedin



- ▶ Döngü çağırısı tanımı için menüyü görüntüleyin



- ▶ Tanımlanmış desendeki delme döngüsünü işleyin:
- ▶ Besleme **F=?** öğesini **ENT** tuşuyla onaylayın: Hızlı harekette (**FMAX**) sürün
- ▶ Ek fonksiyon **M?** Mili ve soğutma sıvısını devreye alın, örn. **M13**, **END** tuşuyla onaylayın: TNC, girilen hareket tümcesini kaydeder





- ▶ Aleti serbest hareket ettirme: Turuncu renkteki Z eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. 250. ENT tuşuyla onaylayın
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzl. yok?ENT tuşuyla onaylayın: Yarıçap düzeltmesini etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme F=? ögesini ENT tuşuyla onaylayın: Hızlı harekette (FMAX) sürün
- ▶ Ek fonksiyon M? Program sonu için M2'yi girin, END tuşuyla onaylayın: TNC, girilen hareket tümcesini kaydeder

NC örnek tümceleri

0 BEGIN PGM C200 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Ham madde tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 5 Z S4500	Alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettir
5 PATTERN DEF POS1 (X+10 Y+10 Z+0) POS2 (X+10 Y+90 Z+0) POS3 (X+90 Y+90 Z+0) POS4 (X+90 Y+10 Z+0)	Çalışma pozisyonlarını tanımlayın
6 CYCL DEF 200 DELİK	Döngü tanımlama
Q200=2 ;GUVENLIK MES.	
Q201=-20 ;DERINLIK	
Q206=250 ;DERIN KESME BESL.	
Q202=5 ;KESME DERINL.	
Q210=0 ;UST BEKLEME SURESI	
Q203=-10 ;YUZEY KOOR.	
Q204=20 ;2. GUVENLIK MES.	
Q211=0,2 ;ALT BEKLEME SURESI	
Q395=0 ;DERINLIK REFERANSI	
7 CYCL CALL PAT FMAX M13	Mil ve soğutucu madde açık, döngüyü çağır
8 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti içeri sürün, program sonu
9 END PGM C200 MM	

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Yeni program oluşturma
Diğer bilgiler: Programları açma ve girme, sayfa 109
- Döngü programlaması
Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

1.4 İlk parçanın grafik olarak test edilmesi

1.4 İlk parçanın grafik olarak test edilmesi

Doğru işletim türünü seçme

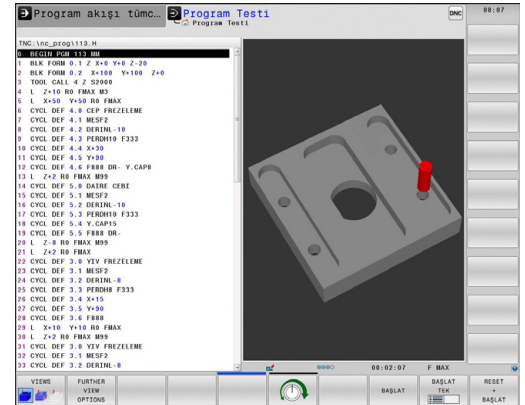
Programları sadece **program testi** işletim türünde programı test edebilirsiniz:



- İşletim türleri tuşlarına basın: TNC, **program testi** işletim türüne geçer

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri
Diğer bilgiler: İşletim türleri, sayfa 81
- Programları test etme
Diğer bilgiler: Program testi, sayfa 626



Alet tablosunu program testi için seçin

Program Testi işletim türünde henüz bir alet tablosu etkinleştirmediykseniz bu adımı uygulamanız gerekir.



- **PGM MGT** tuşuna basın: TNC, dosya yönetimini açar



- **TİP SEÇ** yazılım tuşuna basın: TNC, gösterilecek dosya tipinin seçimi için bir yazılım tuşu menüsü gösterir



- **VARSAYILN** yazılım tuşuna basın: TNC, bütün kayıtlı dosyaları sağ pencerede gösterir



- İmleci sola doğru dizinlerin üzerine sürükleyin



- İmleci **TNC:\table** dizinin üzerine sürükleyin



- İmleci sağa doğru dosyaların üzerine sürükleyin



- İmleci **TOOL.T** (etkin alet tablosu) dosyası üzerine sürükleyin, **ENT** tuşuyla devralın: **TOOL.T**, **S** statüsünü edinin ve bununla program testi için etkindir



- **END** tuşuna basın: Dosya yönetiminden çıkın

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Alet yönetimi
Diğer bilgiler: Alet verilerini tabloya girin, sayfa 184
- Programları test etme
Diğer bilgiler: Program testi, sayfa 626

Test etmek istediğiniz programı seçin



- **PGM MGT** tuşuna basın: TNC, dosya yönetimini açar



- **SONU DOSYALAR** yazılım tuşuna basın: TNC, en son seçilen dosyaların bulunduğu bir açılır pencere açar
- Ok tuşlarıyla test etmek istediğiniz programı seçin, ENT tuşuyla devralın

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Program seçme
Diğer bilgiler: Dosya yönetimi ile çalışma, sayfa 125

Ekran düzeninin ve görünümün seçilmesi



- Ekran düzeni seçimi için tuşa basın: TNC, yazılım tuşu çubuğunda bütün mevcut alternatifleri gösterir



- **PROGRAM + GRAFİK** yazılım tuşuna basın: TNC, ekranın sol yarısında programı, sağ ekran yarısında ham parçayı gösterir

TNC, aşağıdaki görünümeleri sunar:

Yazılım tuşları	Fonksiyon
	Hacimsel görünüm
	Hacimsel görünüm ve alet yolları
	Alet yolları

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Grafik fonksiyonları
Diğer bilgiler: Grafikler , sayfa 614
- Program testini uygulama
Diğer bilgiler: Program testi, sayfa 626

TNC 640 ile ilk adımlar

1.4 İlk parçanın grafik olarak test edilmesi

Program testini başlatın



- ▶ **RESET + START** yazılım tuşuna basın: TNC, etkin programı programlı bir kesintiye ya da program sonuna kadar simüle eder
- ▶ Simülasyon devam ederken, yazılım tuşları üzerinden görünümü değiştirebilirsiniz



- ▶ **STOP** yazılım tuşuna basın: TNC, program testine ara verir



- ▶ **START** yazılım tuşuna basın: TNC, bir kesintinin ardından program testini sürdürür

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Program testini uygulama
Diğer bilgiler: Program testi, sayfa 626
- Grafik fonksiyonları
Diğer bilgiler: Grafikler , sayfa 614
- Simülasyon hızını ayarlama
Diğer bilgiler: Program testinin hızını ayarlama, sayfa 615

1.5 Aletlerin düzenlenmesi

Doğru işletim türünü seçme

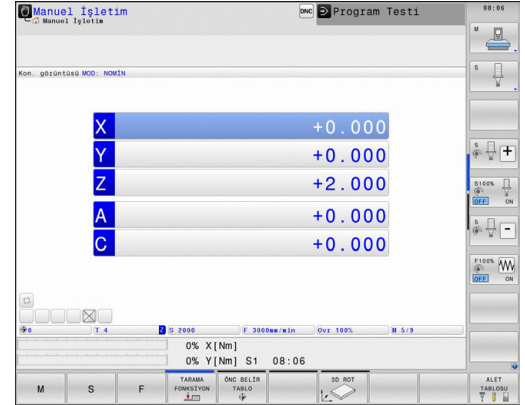
Aletleri **manuel işletim** işletim türünde düzenleyin:



- İşletim türleri tuşuna basın: TNC, **Manuel işletim** türüne geçin

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri
Diğer bilgiler: İşletim türleri, sayfa 81



Aletleri hazırlayın ve ölçün

- Gerekli aletleri ilgili alet tespitine gerdirin
- Harici alet ön ayar cihazıyla yapılan ölçümlerde: Aletleri ölçün, uzunluk ve yarıçapı not alın ya da direkt bir aktarım programıyla makineye aktarın
- Makinede ölçüm yaparken: Aletleri alet değiştiricisinde tutun
Diğer bilgiler: Yer tablosu TOOL_P.TCH, sayfa 73

TNC 640 ile ilk adımlar

1.5 Aletlerin düzenlenmesi

Alet tablosu TOOL.T

TOOL.T alet tablosunda (TNC:\table\ altında sabit kayıtlı) uzunluk ve yarıçap gibi alet verilerini kaydedersiniz, ancak TNC'nin çeşitli fonksiyonların uygulanmasında gerek duyduğu başka alete özel bilgileri de kaydedebilirsiniz.

Alet verilerini, alet tablosu TOOL.T'ye girmek için aşağıdaki adımları uygulayın:



- ▶ Alet tablolarını görüntüleyin: TNC, alet tablosunu bir tablo gösteriminde gösterir
- ▶ Alet tablolarını değiştirin: **DÜZENLE** yazılım tuşunu **AÇIK** konumuna getirin
- ▶ Aşağı ya da yukarı ok tuşlarıyla, değiştirmek istediğiniz alet numarasını seçin
- ▶ Sağa ve sola ok tuşlarıyla değiştirmek istediğiniz alet verilerini seçin
- ▶ Alet tablosundan çıkın: **END** tuşuna basın

T	NAME	L	R	R2	DL	DR
1	0	0	0	0	0	0
2	0	0	0	0	0	0
3	0	0	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0	0
5	0	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	0	0
7	0	0	0	0	0	0
8	0	0	0	0	0	0
9	0	0	0	0	0	0
10	0	0	0	0	0	0
11	0	0	0	0	0	0
12	0	0	0	0	0	0
13	0	0	0	0	0	0
14	0	0	0	0	0	0
15	0	0	0	0	0	0
16	0	0	0	0	0	0
17	0	0	0	0	0	0
18	0	0	0	0	0	0
19	0	0	0	0	0	0
20	0	0	0	0	0	0
21	0	0	0	0	0	0
22	0	0	0	0	0	0
23	0	0	0	0	0	0
24	0	0	0	0	0	0
25	0	0	0	0	0	0
26	0	0	0	0	0	0

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri
Diğer bilgiler: İşletim türleri, sayfa 81
- Alet tablosuyla çalışma
Diğer bilgiler: Alet verilerini tabloya girin, sayfa 184

Yer tablosu TOOL_P.TCH



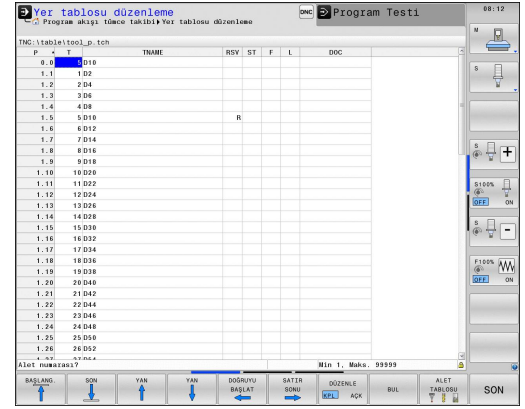
Yer tablosunun çalışma şekli makineye bağlıdır.
Makine el kitabını dikkate alın!

TOOL_P.TCH yer tablosunda (TNC:\table\ altında sabit kayıtlı) hangi aletlerin alet tablosunda bulunduğunu tespit edin.

TOOL_P.TCH yer tablosuna dosyaları girmek için aşağıdaki adımları uygulayın:



- ▶ Alet tablolarını gösterin: TNC, alet tablosunu bir tablo gösteriminde gösterir
- ▶ Yer tablosunu görüntüleyin: TNC, yer tablosunu bir tablo gösteriminde gösterir
- ▶ Yer tablolarını değiştirin: **DÜZENLE** yazılım tuşunu **AÇIK** konuma getirin
- ▶ Aşağı ya da yukarı ok tuşlarıyla, değiştirmek istediğiniz yer numarasını seçin
- ▶ Sağa ve sola ok tuşlarıyla değiştirmek istediğiniz verilerini seçin
- ▶ Yer tablosundan çıkın: **END** tuşuna basın



Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri
Diğer bilgiler: İşletim türleri, sayfa 81
- Yer tablosuyla çalışma
Diğer bilgiler: Alet değiştirici için yer tablosu, sayfa 192

1.6 Malzemenin düzenlenmesi

Doğru işletim türünü seçme

Aletleri **Manuel İşletim** ya da **El. çarkı** işletim türlerinde ayarlayın



- İşletim türleri tuşuna basın: TNC, **Manuel işletim** türüne geçer **Manuel İşletim**

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- İşletim türü **Manuel İşletim**
Diğer bilgiler: Makine ekseninin hareket ettirilmesi, sayfa 537

İşleme parçasını sabitleyin

İşleme parçasını bir tespit ekipmanı ile makine tezgahı üzerine sabitleyin. Makinenizde bir 3D tarama sistemi bulunuyorsa, işleme parçasının eksene paralel doğrultulması iptal edilir.

Bir 3 D tarama sistemine sahip değilseniz, işleme parçasını makine eksenine paralel gelecek şekilde sabitlemelisiniz.

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- 3D tarama sistemli referans noktası ayarı
Diğer bilgiler: 3D tarama sistemli referans noktası ayarı , sayfa 585
- 3D tarama sistemsiz referans noktası ayarı
Diğer bilgiler: 3D tarama sistemsiz referans noktası ayarı, sayfa 563

3D tarama sistemli referans noktası ayarı

- ▶ 3D tarama sistemini değiştirin: **el girişiyle konumlandırma** işletim türünde işleme parçası ekseninin bilgisiyle bir **TOOL CALL** tümcesi oluşturun ve ardından tekrar **manuel işletim**, işletim türünü seçin



- ▶ Tarama fonksiyonlarını seçin: TNC, eklenebilen giriş imkanlarını yazılım tuşu çubuğunda gösterir
- ▶ Referans noktasını örn. malzeme köşesine ayarlayın
- ▶ Tarama sistemini, ilk malzeme kenarında birinci tarama noktasının yakınına konumlandırın
- ▶ Yazılım tuşu ile tarama yönünü seçin
- ▶ **NC BAŞLAT** tuşuna basın: Tarama sistemi malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Eksen yön tuşları ile tarama sistemini, birinci malzeme kenarında ikinci tarama noktasının yakınına konumlandırın
- ▶ **NC başlat'a** basın: Tarama sistemi, malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Eksen yön tuşları ile tarama sistemini, ikinci malzeme kenarında birinci tarama noktasının yakınına konumlandırın
- ▶ Yazılım tuşu ile tarama yönünü seçin
- ▶ **NC başlat'a** basın: Tarama sistemi, malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Eksen yön tuşları ile tarama sistemini, ikinci malzeme kenarında ikinci tarama noktasının yakınına konumlandırın
- ▶ **NC başlat'a** basın: Tarama sistemi, malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Ardından TNC, belirlenen köşe noktasının koordinatlarını gösterir
- ▶ 0 olarak ayarlama: **REF. NOK. GİR** yazılım tuşuna basın **AYAR** tuşuna basın
- ▶ Menüden **ENDE** yazılım tuşuyla çıkın



Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Referans noktaları ayarı
Diğer bilgiler: 3D tarama sistemli referans noktası ayarı , sayfa 585

TNC 640 ile ilk adımlar

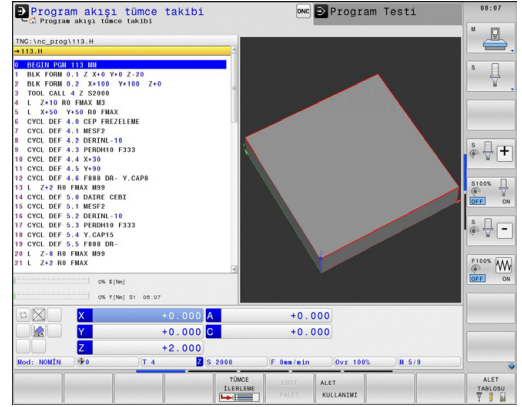
1.7 İlk programın işlenmesi

1.7 İlk programın işlenmesi

Doğru işletim türünü seçme

Programları, **Program akışı tekli tümce** işletim türünde veya **Program akışı tümce takibi** işletim türünde işleyebilirsiniz:

- ▶ İşletim türü tuşuna basın: TNC, **Program akışı tekli tümce** işletim türüne geçer, TNC bu NC tümcesini tümcesi için işler. Her tümceyi NC **BAŞLAT** tuşuyla onaylamalısınız
- ▶ İşletim türleri tuşuna basın: TNC **Program akışı tümce takibi** işletim türüne geçer, TNC, programı NC başlat sonrası program iptaline veya sonuna kadar işler



Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri
Diğer bilgiler: İşletim türleri, sayfa 81
- Programları işleme
Diğer bilgiler: Program akışı, sayfa 629

İşlemek istediğiniz programı seçin

- ▶ **PGM MGT** tuşuna basın: TNC, dosya yönetimini açar
- ▶ **SONU DOSYALAR** yazılım tuşuna basın: TNC, en son seçilen dosyaların bulunduğu bir açılır pencere açar
- ▶ Gerektiğinde ok tuşlarıyla test etmek istediğiniz programı seçin, **ENT** tuşuyla devralın

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Dosya yönetimi
Diğer bilgiler: Dosya yönetimi ile çalışma, sayfa 125

Program başlatma

- ▶ **NC BAŞLAT** tuşuna basın: TNC, etkin programı işler

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Programları işleme
Diğer bilgiler: Program akışı, sayfa 629

2

Giriş

2.1 TNC 640

HEIDENHAIN TNC'leri, direkt makinedeki kolay anlaşılır açık metin diyalogu ile klasik freze ve delme çalışmalarını yapabileceğiniz, atölyeye uygun hat kumanda sistemleridir. Freze makineleri, delme makineleri ve işlem merkezleri için 18 eksene kadar tasarlanmışlardır. Ayrıca mil açısı pozisyonunu programlayarak ayarlayabilirsiniz.

Entegre edilmiş bir sabit diske, harici oluşturulmuş olanlar dahil istediğiniz kadar program kaydedebilirsiniz. Hızlı hesaplamalar için bir hesap makinesi çağrılabilir.

Kumanda paneli ve ekran görüntüsü açık bir şekilde düzenlenmiştir; böylece tüm fonksiyonlara hızlı ve kolay bir şekilde erişebilirsiniz.



Programlama: HEIDENHAIN açık metin diyalogunda ve DIN/ISO

Kullanıcı dostu HEIDENHAIN Açık Metin Diyalogu'nda yer alan program oluşturma çok kolaydır. Bir program grafiği, program girişi sırasındaki tekil çalışma adımlarını gösterir. NC'ye uygun bir çizim yoksa serbest kontur programlama FK ek olarak yardımcı olabilir. Malzeme işlemenin grafiksel simülasyonu, program testi sırasında ve aynı zamanda program akışı sırasında mümkündür.

Ek olarak TNC'leri DIN/ISO'ya veya DNC işletimine göre programlayabilirsiniz.

Bir programda bir iş parçası işletimi uygulanırken, diğer bir programda giriş yapılabilir ve test edilebilir.

Uyumluluk

HEIDENHAIN hat kumandalarında (TNC 150 B itibarıyla) oluşturduğunuz işleme programları, TNC 640 tarafından sadece koşullu olarak işlenebilir. NC tümceleri geçersiz elemanlar içeriyorsa bunlar TNC tarafından dosya açıldığında hata mesajı veya ERROR tümceleri olarak işaretlenir.



Burada iTNC 530 ile TNC 640 arasındaki farklılıkların yeterli ölçüde açıklanmış olmasına dikkat edin.

Diğer bilgiler: TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması, sayfa 705

2.2 Ekran ve Kumanda paneli

Ekran

TNC bir 19 inç TFT düz ekranla birlikte teslim edilir.

1 Başlık

TNC açırken, ekran başlıkta seçilen işletim türleri gösterilir: Makine işletim türleri solda ve programlama işletim türleri sağda. Başlığın büyük alanında, ekranın açıldığı işletim türü yer alır: orada diyalog soruları ve mesaj metinleri görünür (istisna: TNC sadece grafiği gösterirse).

2 Yazılım tuşları

TNC, sayfa altında, diğer fonksiyonları bir yazılım tuşu çubuğu ile gösterir. Bu fonksiyonları, altta yer alan tuşları kullanarak seçin. Yönlendirme için dar çubuklar direkt yazılım tuşu çubuğu üzerinden yazılım tuşu çubuk sayısını gösterir, bu çubuklar dışarıda düzenlenmiş üst karakter (Shift) tuşları ile seçilebilir. Aktif yazılım tuşu çubuğu, ışıklı çubuk olarak gösterilir

3 Yazılım tuşu seçim tuşları

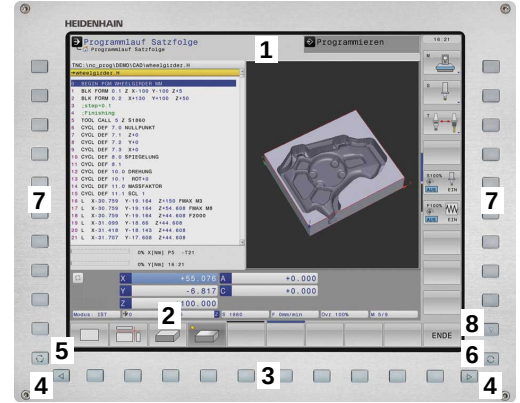
4 Yazılım tuşu üst karakter tuşları

5 Ekran taksiminin belirlenmesi

6 Makine ve programlama işletim türleri için ekran geçiş tuşu

7 Makine üreticisi yazılım tuşları için yazılım tuşu seçim tuşları

8 Makine üreticisi yazılım tuşları için yazılım tuşu üst karakter tuşları



Ekran düzeninin belirlenmesi

Kullanıcı, ekran düzenini seçer: Böylece TNC örn. **Programlama** işletim türünde programı sol pencerede gösterebilir, bu sırada sağ pencere eş zamanlı olarak bir programlama grafiği gösterir. Alternatif olarak, sağ pencerede program anahattı da gösterilir veya sadece büyük bir pencerede program gösterilir. TNC'nin hangi pencereleri görüntüleyebileceği, seçilen işletim türüne bağlıdır.

Ekran düzeninin belirlenmesi:



- ▶ Ekran değiştirme tuşuna basın: Yazılım tuşu çubuğu, olası ekran düzenlerini gösterir

Diğer bilgiler: İşletim türleri, sayfa 81



- ▶ Ekran düzenini yazılım tuşuyla seçin

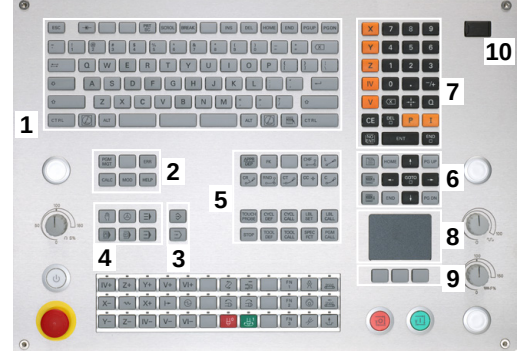
2 Giriş

2.2 Ekran ve Kumanda paneli

Kumanda paneli

TNC 640, dahili bir kumanda paneli ile teslim edilir. Sağ üst taraftaki resim, kumanda panelinin kullanım öğelerini gösterir:

- 1 Metin girişleri, dosya adları ve DIN/ISO programlama için Alfa klavye
- 2
 - Dosya yönetimi
 - Hesap makinesi
 - MOD Fonksiyonu
 - HELP Fonksiyonu
- 3 Programlama işletim türleri
- 4 Makine işletim türleri
- 5 Programlama diyaloglarının açılması
- 6 Ok tuşları ve geçiş talimatı **GOTO**
- 7 Sayı girişi ve eksen seçimi
- 8 Dokunmatik pad
- 9 Fare tuşları
- 10



Tekil tuşlara ait fonksiyonlar ilk kapak sayfasında yer almaktadır.



Bazı makine üreticileri HEIDENHAIN'ın standart kullanım alanını kullanmazlar. Makine el kitabını dikkate alın!

Örn. **NC BAŞLAT** veya **NC DURDUR** gibi tuşlar makine el kitabınızda tarif edilmiştir.

2.3 İşletim türleri

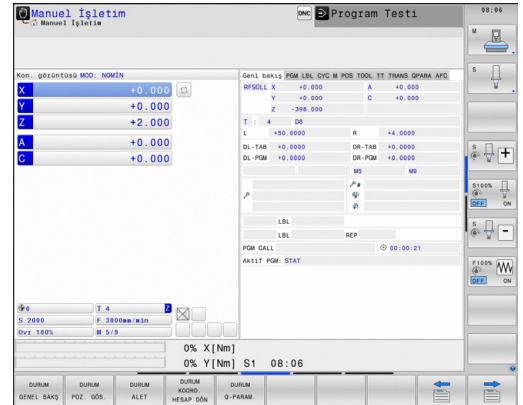
Manuel işletim ve el. el çarkı

Makinelerin hizalanması **manuel işletimde** gerçekleşir. Bu işletim türünde, makine eksenleri manuel veya adım adım konumlandırılabilir, referans noktaları ve çalışma düzlemi kaydırılabilir.

İşletim türü **elektrikli el çarkı** makine eksenlerinin elektronik bir el çarkı HR ile manuel davranışını destekler.

Ekran taksimi yazılım tuşları (önceden tanımlanan şekilde seçin)

Yazılım tuşu	Pencere
POZİSYON	Pozisyonlar
POZİSYON + DURUM	Sol: Pozisyonlar, Sağ: Durum Göstergesi
POZİSYON + KİNEMATİK	Sol: Pozisyonlar, Sağ: Çarpışma nesnesi

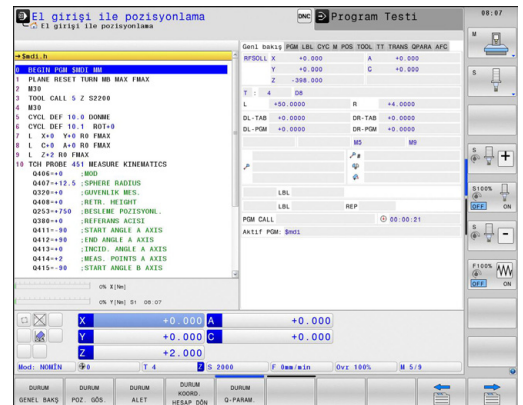


El girişi ile pozisyonlama

Bu işletim türünde basit yöntem hareketleri programlanabilir, örn. yüzeysel frezeleme veya ön konumlandırma.

Ekran taksimi için yazılım tuşları

Yazılım tuşu	Pencere
PROGRAM	Program
PROGRAM + DURUM	Sol: Program, Sağ: Durum Göstergesi
POZİSYON + KİNEMATİK	Sol: Program, Sağ: Çarpışma nesnesi

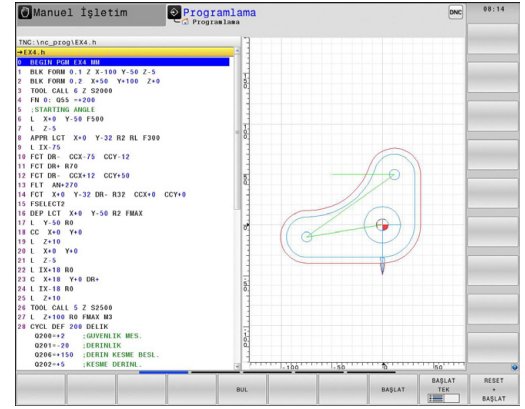


Programlama

İşleme programlarınızı bu işletim türünde oluşturabilirsiniz. Programlamada çok yönlü destek ve tamamlama; serbest kontur programlama, farklı döngüler ve Q parametre fonksiyonlarını sunar. İsteğe göre programlama grafiği, programlanmış hareket yollarını gösterir.

Ekran düzeni için yazılım tuşları

Yazılım tuşu	Pencere
	Program
	Sol: program, sağ: program anahattı
	Sol: program, sağ: programlama grafiği

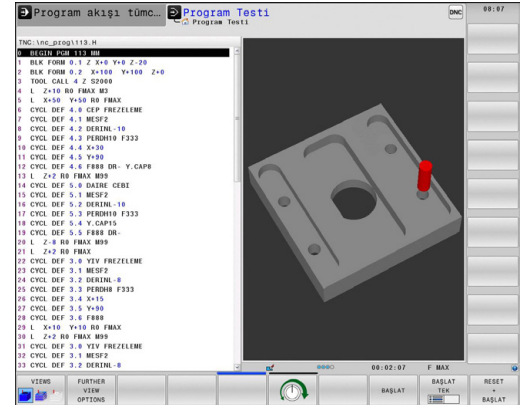


Program Testi

TNC, programdaki geometrik uyumsuzlukları, eksik ve yanlış bilgileri ve çalışma alanındaki yaralanmaları tespit etmek için programların ve program bölümlerinin **program testi** işletim türünde simülasyonunu yapar. Simülasyon, grafik olarak farklı görünümle desteklenir.

Bölünmüş ekran için yazılım tuşları

Yazılım tuşu	Pencere
	Program
	Sol: Program, Sağ: Durum Göstergesi
	Sol: Program, Sağ: Grafik
	Grafik



Tümce sırası program akışı ve tekil tümce program akışı

Program akışı tümce takibi işletim türünde TNC, bir programı program sonuna kadar ya da manuel veya programlanmış kesintiye kadar sürdürür. Bir kesintiden sonra program akışını tekrar sürdürebilirsiniz.

Program akışı tekli tümce işletim türünde her tümceyi NC BAŞLAT tuşuyla tekil olarak başlatın. Nokta desen döngüleri ve CYCL CALL PAT durumunda kumanda her noktadan sonra durur.

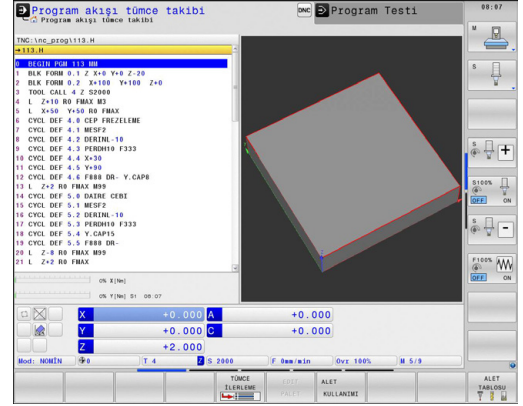
Ekran düzeni için yazılım tuşları

Yazılım tuşu Pencere

PROGRAM	Program
PROGRAM + DURUM	Sol: Program, Sağ: Durum Göstergesi
PROGRAM + GRAFİK	Sol: Program, Sağ: Grafik
GRAFİK	Grafik
POZİSYON + KİNEMATİK	Sol: Program, Sağ: Çarpışma nesnesi
KİNEMATİK	Çarpışma nesnesi

Yazılım tuşu Pencere

PALET	Palet tablosu
PROGRAM + PALET	Sol: program, sağ: palet tablosu
PALET + DURUM	Sol: palet tablosu, sağ: durum göstergesi
PALET + GRAFİK	Sol: palet tablosu, sağ: grafik



2.4 Durum göstergeleri

Genel durum göstergesi

Ekranın alt kısmındaki genel durum göstergesi, makinenin güncel durumu hakkında bilgi verir.

Aşağıdaki işletim türlerinde otomatik olarak ekrana gelir:

- Program akışı tekil tümce
- Program akışı tümce takibi
- El girişi ile pozisyonlama

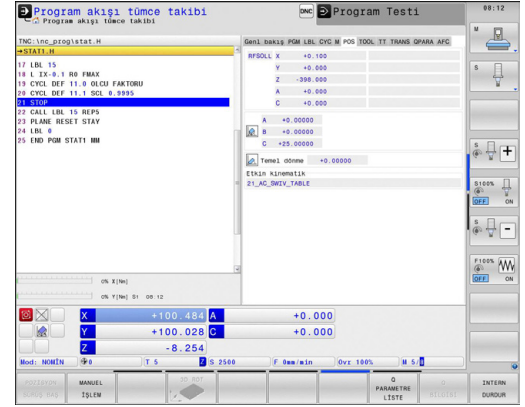


GRAFİK ekran düzeni seçildiğinde durum göstergesi görüntülenmez.

Manuel işletim ve EL. el çarkı işletim türlerinde durum göstergesi büyük pencerede gösterilir.

Durum Göstergesi Bilgileri

Sembol	Anlamı
GERÇ	Pozisyon göstergesi: Gerçek, nominal veya kalan yol koordinatları modu
XYZ	Makine eksenleri; yardım eksenleri TNC'yi küçük harflerle gösterir. Gösterilen eksenlerin sırasını ve sayısını makine üreticisi belirler. Makine el kitabını dikkate alın
	Preset tablosundaki aktif referans noktası numarası. Referans noktası manuel olarak yerleştirilirse TNC, sembolün arkasında MAN yazısını gösterir
F S M	Besleme göstergesi inç olarak, etkin değerin onuncu bölümüne uygundur. Devir S, besleme F ve etkili ek fonksiyon M
	Eksen kilitlendi
	Eksen, el çarkıyla izlenebilir
	Eksenler, temel devrin dikkate alınmasıyla izlenir
	Eksenler, 3D temel devrin dikkate alınmasıyla izlenir
	Eksenler, döndürülmüş çalışma düzleminde izlenir
TC PM	Fonksiyon M128 veya TCPM FONKSİYONU etkindir



Sembol	Anlamı
	Hiçbir program etkin değil
	Program başlatıldı
	Program durduruldu
	Program kesildi Diğer bilgiler: İşlemeyi yarıda kesme, sayfa 631
	Program durdurulur
	Dönme işletimi etkin
	Fonksiyon Dinamik Çarpma Denetleyicisi DCM etkindir (seçenek #40)
	AFC Adaptif Besleme Ayarı fonksiyonu etkindir (seçenek #45)
ACC	ACC Etkin Gürültü Bastırma fonksiyonu etkindir (seçenek no. 145)
CTC	CTC fonksiyonu etkindir (seçenek #141)

Ek durum göstergeleri

Ek durum göstergeleri, program akışıyla ilgili detaylı bilgileri verir. **Programlama** işletim türü hariç, tüm işletim türlerinde çağrılabilirler.

Ek durum göstergelerini açın



- Ekran düzeni için yazılım tuşu çubuğunu çağırın



- Ek durum göstergeli ekran görünümünü seçin: TNC, ekranın sağ yarısında **GENEL BAKIŞ** durum formunu gösterir

Ek durum göstergelerini seçin



- Yazılım tuşu çubuğu ile **DURUM** yazılım tuşları ekrana gelene kadar geçiş yapın



- Ek durum göstergesini doğrudan yazılım tuşuyla seçin, örneğin pozisyonları ve koordinatları veya



- İstediğiniz görünümü geçiş yazılım tuşu ile seçin

Akabinde yazılım tuşları üzerinden veya geçiş yazılım tuşları ile doğrudan seçebileceğiniz eklenmiş durum göstergeleri tanımlanmıştır.



Sonraki tanımlı durum bilgilerinin, ilgili yazılım seçeneği TNC'de onaylandıktan sonra kullanıma sunulmasına dikkat edin.

Durum göstergeleri 2.4

Genel bakış

PROGRAM + DURUM (veya **POZİSYON + DURUM**) Ekran düzenini seçtiğinizde **Genel bakış** durum formülü, TNC'yi TNC açıldıktan sonra gösterir. Genel bakış formülü, ilgili dosya formüllerinde bölünmüş halde bulabileceğiniz, bir araya getirilmiş önemli durum bilgilerini içerir.

Yazılım tuşu

Anlamı

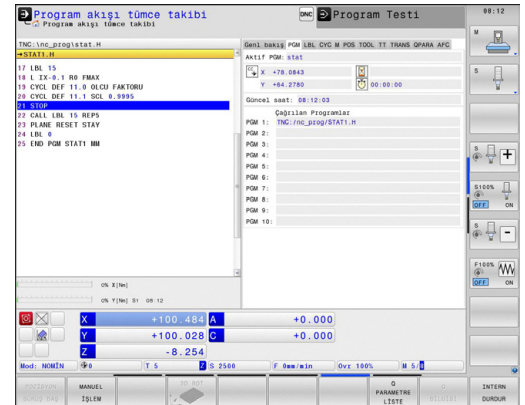
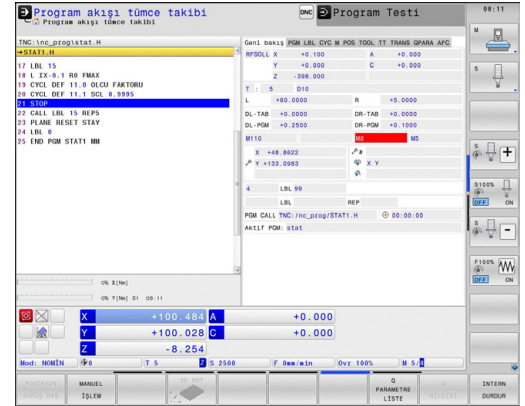
DURUM GENEL BAKIŞ	Pozisyon göstergesi
	Alet bilgileri
	Aktif M fonksiyonları
	Etkin koordinat dönüştürmeleri
	Aktif alt program
	Etkin program tekrarı
	PGM CALL ile çağrılan program
	Güncel çalışma süresi
	Etkin ana programın adı

Genel program bilgisi (PGM sekmesi)

Yazılım tuşu

Anlamı

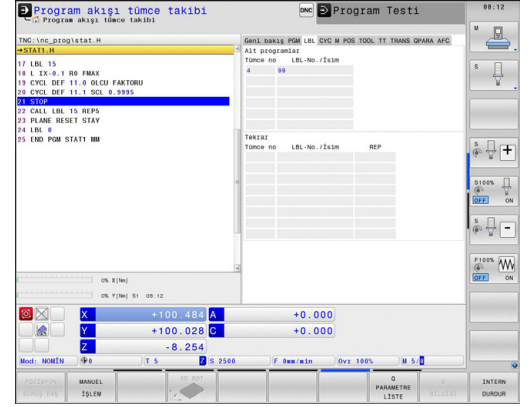
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Etkin ana programın adı
	CC daire merkez noktası (Pol)
	Bekleme süresi sayacı
	Program, Program testi işletim türünde tamamen simüle edilmişse çalışma süresi
	Güncel çalışma süresi % olarak
	Güncel Saat
	Çağrılan programlar



2.4 Durum göstergeleri

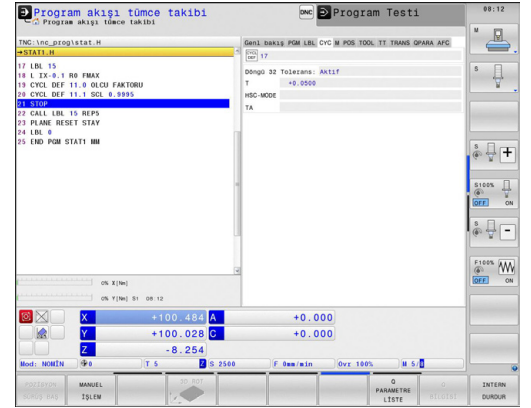
Program bölümünün tekrarı/alt programlar (LBL seçeneği)

Yazılım tuşu	Anlamı
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Seri numarası, etiket numarası ve programlanan/devam eden tekrarları içeren etkin program bölümü tekrarları
	Alt programın çağrıldığı seri numarasını içeren etkin alt programları ve çağırılan etiket numarası



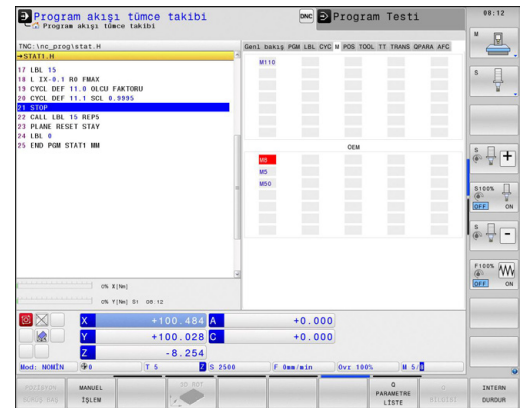
Standart döngüler için bilgiler (CYC sekmesi)

Yazılım tuşu	Anlamı
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Aktif çalışma döngüsü
	Döngü 32 toleransının aktif değerleri



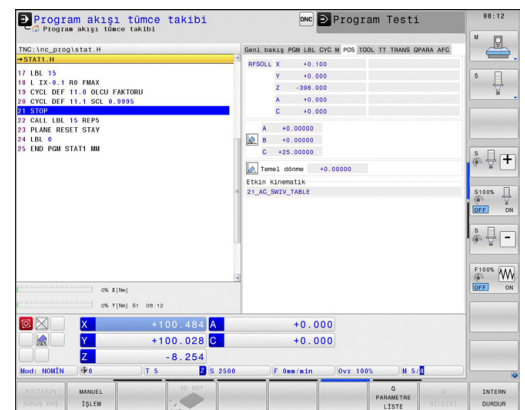
Aktif ek fonksiyonlar M (M seçeneği)

Yazılım tuşu	Anlamı
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Belirlenen anlamı ile aktif M fonksiyonlarının listesi
	Makine üreticisi tarafından uyarlanan aktif M fonksiyonları listesi



Pozisyonlar ve koordinatlar (POS seçeneği)

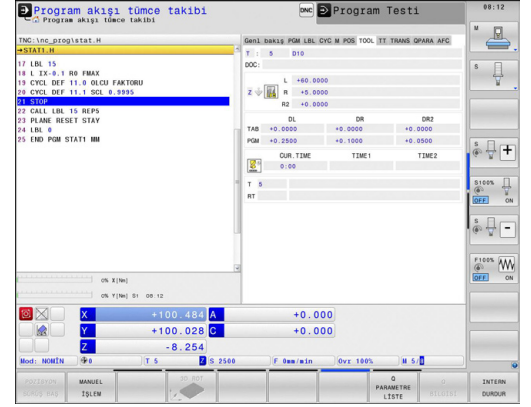
Yazılım tuşu	Anlamı
	Pozisyon göstergesi türü, örn. gerçek pozisyon
	Çalışma düzlemi için çevirme açısı
	Temel devir açısı
	Etkin kinematik



2.4 Durum göstergeleri

Aletlerle ilgili bilgiler (TOOL seçeneği)

Yazılım tuşu	Anlamı
	Etkin alet göstergesi - T göstergesi: Alet numarası ve adı - RT gösterge: Yardımcı aletin numarası ve adı
	Alet eksen
	Alet uzunluğu ve alet yarıçapları
	Alet tablosundan (TAB) ve TOOL CALL 'dan (PGM) alınan ölçüler (delta değerleri)
	Durum süresi, maksimum durum süresi (TIME 1) ve TOOL CALL 'daki (TIME 2) maksimum durum süresi
	Programlanmış alet ve yardımcı alet gösterimi

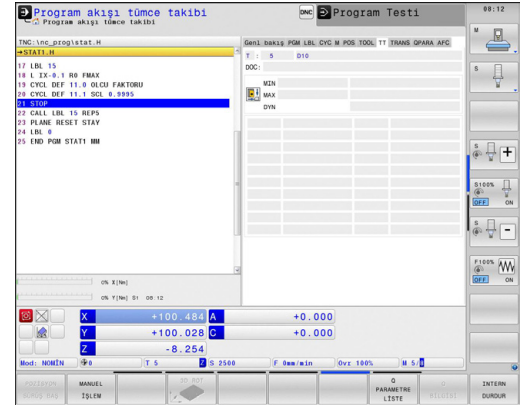


Alet ölçümü (TT sekmesi)



TNC, eğer bu fonksiyon makinenizde aktif durumda ise TT seçeneğini gösterir.

Yazılım tuşu	Anlamı
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Ölçülecek aletin numarası
	Alet yarıçapı mı yoksa alet uzunluğu mu ölçüleceğine dair gösterge
	Tekil kesim ölçümü MIN ve MAKES değeri ve dönen aletli ölçümün sonucu (DYN)
	İlgili ölçüm değeri içeren alet kesim numarası. Ölçüm değeri arkasındaki yıldız, toleransın alet tablosunu aştığını gösterir



Koordinat dönüştürmeleri (TRANS sekmesi)

Yazılım tuşu

Anlamı

DURUM
KOORD.
HESAP DÖN

Etkin sıfır noktası tablosunun adı

Etkin sıfır noktası (NO.), etkin sıfır noktasının etkin satır yorumu (DOC) 7 döngüsünden

Etkin sıfır noktası kaydırma (7 döngüsü); TNC, 8 eksene kadar etkin bir sıfır noktası kaydırması gösterir

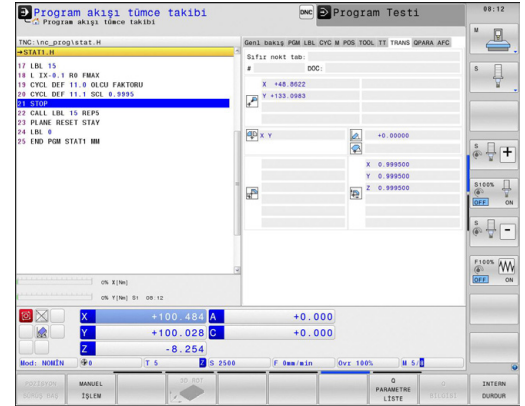
Aynalanan eksenler (8 döngüsü)

Aktif Temel Dönme

Aktif Dönme Açısı (10 döngüsü)

Aktif ölçüm faktörü / ölçüm faktörleri (11 / 26 döngüleri); TNC 6 eksene kadar aktif bir ölçüm faktörü gösterir

Merkezi mesafe orta noktası



Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Q parametresini ekrana getirme (QPARA sekmesi)

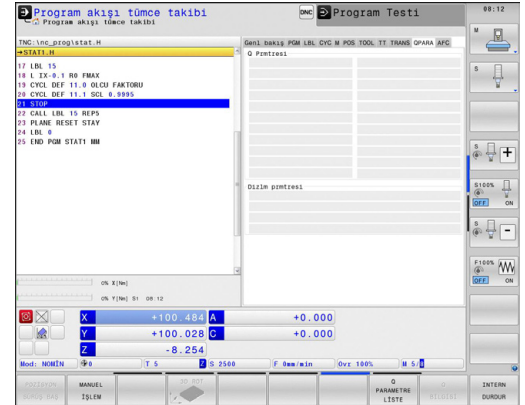
Yazılım tuşu

Anlamı

DURUM
Q-PARAM.

Tanımlanmış Q parametrelerin güncel değerlerinin göstergesi

Tanımlanmış String parametrelerin karakter zincirlerinin göstergesi



Q PARAMETRE LİSTE yazılım tuşuna basın. TNC, bir açılır pencere açar. Her parametre tipi (Q, QL, QR, QS) için kontrol etmek istediğiniz parametre numaralarını tanımlayın. Tekli Q parametrelerini bir virgülle ayırın, ardı ardına gelen Q parametrelerini bir tire işareti ile birleştirin, örn. 1,3,200-208. Her parametre tipi için giriş aralığı 132 karakter içerir.

QPARA sekmesindeki görüntü her zaman sekiz ondalık basamak içerir. Q1 = COS 89.999 sonucunu kumanda, örn. 0.00001745 olarak gösterir. Çok büyük ve çok küçük değerleri kumanda, üstel yazım şekliyle gösterir. Q1 = COS 89.999 * 0.001 sonucunu kumanda, +1.74532925e-08 olarak gösterir, buradaki e-08, 10⁻⁸ faktörüne eşittir.

Adaptif besleme ayarı AFC (sekme AFC, seçenek #45)



TNC, AFC sekmesini eğer bu fonksiyon makinenizde aktif durumda ise gösterir.

Yazılım
tuşu

Anlamı

Doğrudan
seçim
imkanı
yoktur

Aktif Alet (Numara ve İsim)

Kesim numarası

Besleme potansiyometresinin % olarak güncel faktörü

Güncel mil yükü % olarak

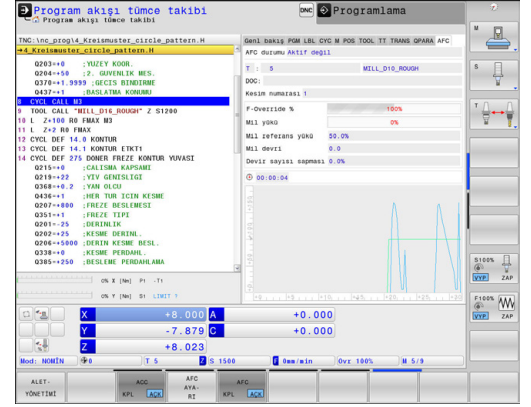
Milin referans yükü

Milin güncel devri

Devrin güncel sapması

Güncel çalışma süresi

Güncel mil gücündeki ve TNC'de yorumlanan
besleme Override değerinin gösterildiği hat
diyagramı



2.5 Window-Manager



Makine üreticisi, fonksiyon çerçevesini ve Window-Manager'ın davranışını belirler. Makine el kitabını dikkate alın!

TNC'de Window-Manager Xfce kullanıma sunulur. Xfce, grafik kullanıcı arayüzünün yönetimini sağlayan UNIX bazlı işletim sistemleri için standart bir uygulamadır. Window-Manager ile aşağıdaki fonksiyonlar mümkündür:

- Farklı uygulamalar (kullanıcı arayüzleri) arasında geçiş yapmak için kullanılan görev çubuğunun gösterilmesi
- Üzerinde makine üreticisine ait özel uygulamaların yürütülebileceği ek ekranın yönetilmesi
- NC yazılımı uygulamaları ve makine üreticisi uygulamaları arasındaki odaklanmanın kumanda edilmesi
- Açılır pencerenin (Pop-Up penceresi) büyüklüğü ve pozisyonunu değiştirebilirsiniz. Açılır pencerelerin kapatılması, tekrar oluşturulması ve minimize edilmesi de mümkündür



Window-Manager'ın bir uygulaması ya da Window-Manager'ın kendisi bir hataya neden olduysa TNC ekranın sol üstünde bir yıldız yakar. Bu durumda Window-Manager'a geçin ve problemi giderin, gerekirse makine el kitabını dikkate alın.

Görev çubuğu

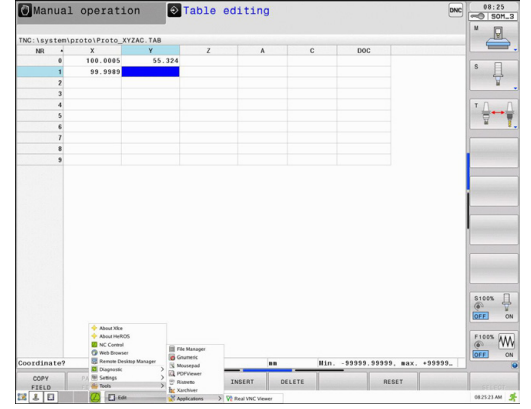
Görev çubuğundan fareye tıklayarak farklı çalışma alanları seçebilirsiniz. TNC, aşağıdaki çalışma alanlarını sunar:

- Çalışma alanı 1: etkin makine işletim türü
- Çalışma alanı 2: etkin programlama işletim türü
- Çalışma alanı 3: Makine üreticisinin uygulamaları (seçenek olarak sunulur)

Bunun dışında görev çubuğundan, TNC'ye paralel olarak başlattığınız başka uygulamaları da seçebilirsiniz. Örn. **PDF görüntüleyici** veya **TNCguide** programına geçerek.

Yeşil HEIDENHAIN sembolüne fare ile tıklayarak, size bilgi gönderen, ayarlar yapabileceğiniz veya uygulamalar başlatabileceğiniz bir menü açılır. Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

- **About HeROS:** TNC'nin işletim sistemine dair bilgiler
- **NC Control:** TNC yazılımı başlatılır ve durdurulur. Sadece arıza teşhis amaçlı müsaade edilir
- **Web tarayıcısı:** Web tarayıcısını başlatma
- **Remote Desktop Manager** (seçenek #133): Harici bilgisayar birimlerinin görüntüsü ve uzaktan kumandası
- **Diagnostics:** Arıza teşhis uygulamalarının başlatılması amacı ile sadece yetkili personelin kullanımı için
- **Ayarlar:** Çeşitli ayarların konfigürasyonu
 - **Date/Time:** Tarih ve saat ayarları
 - **Language:** Sistem diyalog dili ayarı. TNC, makine parametresinin **CfgDisplayLanguage** (No. 101300) dil ayarıyla başlatma esnasında bu ayarın üzerine kaydeder
 - **Network:** Kumandanın ağ ayarları
 - **Screensaver:** Ekran koruyucu ayarları
 - **SELinux:** Linux bazlı işletim sistemlerinin güvenlik yazılımı ayarları
 - **Shares:** Harici ağ sürücülerini ayarları
 - **VNC:** Örn. bakım işleri için kumandaya erişen harici yazılımların ayarı (**Virtual Network Computing**)
 - **WindowManagerConfig:** Window-Manager ayarları için sadece yetkili teknik personel tarafından kullanılabilir
 - **Firewall:** Firewall ayarları
- **Diğer bilgiler:** Firewall, sayfa 669
- **Tools:** Sadece yetkili kullanıcılar için müsaade edilmiştir. Tools altında mevcut olan uygulamalar, TNC'nin dosya yönetimindeki ilgili dosya tipinin seçilmesiyle doğrudan başlatılabilir
- **Diğer bilgiler:** Dosya yönetimi: Temel ilkeler, sayfa 122



2.6 Remote Desktop Manager (seçenek #133)

Giriş

Remote Desktop Manager sayesinde Ethernet üzerinden bağlantılı bilgisayar birimleri TNC ekranı üzerinde görüntülenebilir ve TNC üzerinden kumanda edilebilir. Ayrıca HeROS altında programlar isabetli bir şekilde başlatılabilir veya harici bir sunucunun web siteleri görüntülenebilir.

Aşağıdaki bağlantı seçenekleri kullanıma sunulmuştur:

- **Windows Terminal Server (RDP):** Uzaktaki bir Windows bilgisayarının masaüstünü kumanda üzerinde görüntüler
- **Windows Terminal Server (RemoteFX):** Uzaktaki bir Windows bilgisayarının masaüstünü kumanda üzerinde görüntüler
- **VNC:** Harici bir bilgisayara bağlantı (rn. HEIDENHAIN-IPC). Uzaktaki bir Windows veya Unix bilgisayarının masaüstünü kumanda üzerinde görüntüler
- **Switch-off/restart of a computer:** Sadece yetkili teknik personel tarafından kullanılabilir
- **World Wide Web:** Sadece yetkili teknik personel tarafından kullanılabilir
- **SSH:** Sadece yetkili teknik personel tarafından kullanılabilir
- **XDMCP:** Sadece yetkili teknik personel tarafından kullanılabilir
- **User-defined connection:** Sadece yetkili teknik personel tarafından kullanılabilir



HEIDENHAIN, HeROS 5 ile IPC 6341 arasındaki bağlantının çalışmasını garanti eder. HEIDENHAIN harici cihazlarla olan diğer tüm kombinasyonlar veya bağlantılar için bir garanti vermez.

2.6 Remote Desktop Manager (seçenek #133)

Bağlantıyı yapılandırma – Windows Terminal Service

Harici bilgisayarı yapılandırma



Windows Terminal Service ile bir bağlantı için harici bilgisayarınızda ek bir yazılıma gerek yoktur.

Harici bilgisayarınızı aşağıdaki şekilde yapılandırın, örn. Windows 7 işletim sisteminde:

- ▶ Windows başlat butonuna bastıktan sonra görev çubuğunda **Denetim Masası** menü öğesini seçin
- ▶ **Sistem** menü öğesini seçin
- ▶ **Gelişmiş sistem ayarları** menü öğesini seçin
- ▶ **Uzak** sekmesini seçin
- ▶ **Uzaktan yardım** alanında **Bu bilgisayara uzaktan yardım bağlantılarına izin ver** fonksiyonunu etkinleştirin
- ▶ **Remotedesktop** alanında **Herhangi bir Remotedesktop sürümünü çalıştıran bilgisayarların bağlantılarına izin ver** fonksiyonunu etkinleştirin
- ▶ Ayarları **OK** butonuna basarak kabul edin

TNC'yi yapılandırma



Harici bilgisayarınızın işletim sistemine ve kullanılan protokole bağlı olarak **Windows Terminal Service (RDP)** ile **Windows Terminal Service (RemoteFX)** arasında seçim yapın.

TNC'yi aşağıdaki şekilde yapılandırın:

- ▶ Yeşil HEIDENHAIN butonuna bastıktan sonra görev çubuğunda **Desktop Manager** menü öğesini seçin
- ▶ **Remote Desktop Manager** penceresinde **Yeni bağlantı** butonuna basın
- ▶ **Windows Terminal Service (RDP)** veya **Windows Terminal Service (RemoteFX)** menü öğesini seçin
- ▶ Gerekli bağlantı bilgilerini **Bağlantıyı düzenle** penceresinde tanımlayın

Remote Desktop Manager (seçenek #133) 2.6

Ayar	Anlamı	Giriş
Bağlantı adı	Remote Desktop Manager bünyesinde bağlantının adı	Zorunlu
Bağlantı sonlandıktan sonra yeniden başlatma	Bağlantı sonlandırıldığında davranış: ■ Daima yeniden başlat ■ Asla yeniden başlatma ■ Hatadan sonra daima ■ Hatadan sonra talepte bulunma	Zorunlu
Oturum açma sırasında otomatik başlatma	Kumanda açıldığında bağlantının otomatik olarak kurulması	Zorunlu
Favorilere ekle	Görev çubuğunda bağlantı simgesi: ■ Sol fare tuşuyla çift tıklama: Kumanda, bağlantıyı başlatır ■ Sol fare tuşuyla tek tıklama: Kumanda bağlantının masaüstüne geçer ■ Sağ fare tuşuyla tek tıklama: kumanda bağlantı menüsünü gösterir	Zorunlu
Aşağıdaki alışma alanına (Workspace) kaydır	Bağlantı masaüstünün numarası, Desktop 0 ve Desktop 1 NC yazılımı için rezerve edilmiştir	Zorunlu
USB toplu kaydetme etkinleştirildi	Bağlı USB yığınasal belleğe erişime izin ver	Zorunlu
Bilgisayar	Harici bilgisayarın Host adı veya IP adresi	Zorunlu
Kullanıcı adı	Kullanıcının adı	Zorunlu
şifre	Kullanıcının şifresi	Zorunlu
Windows etki alanı	Harici bilgisayarın etki alanı	Zorunlu
Tam ekran modu veya Kullanıcı tanımlı pencere büyüklüğü	Bağlantı penceresinin büyüklüğü	Zorunlu
Gelişmiş seçenekler alanında girişler	Sadece yetkili teknik personel tarafından kullanılabilir	İsteğe bağlı

2.6 Remote Desktop Manager (seçenek #133)

Bağlantıyı yapılandırma – VNC

Harici bilgisayarı yapılandırma



VNC ile bir bağlantı için harici bilgisayarınızda ek bir VNC sunucusu gereklidir.
VNC sunucusunu (örn. TightVNC sunucusu) TNC yapılandırmasından önce kurun ve yapılandırın.

TNC'yi yapılandırma

TNC'yi aşağıdaki şekilde yapılandırın:

- ▶ Görev çubuğu üzerinden **Remote Desktop Manager** menü öğesini seçin
- ▶ **Remote Desktop Manager** penceresinde **Yeni bağlantı** butonuna basın
- ▶ **VNC** menü öğesini seçin
- ▶ Gerekli bağlantı bilgilerini **Bağlantıyı düzenle** penceresinde tanımlayın

Ayar	Anlamı	Giriş
Bağlantı adı	Remote Desktop Manager bünyesinde bağlantının adı	Zorunlu
Bağlantı sonlandıktan sonra yeniden başlatma	Bağlantı sonlandırıldığında davranış: ■ Daima yeniden başlat ■ Asla yeniden başlatma ■ Hatadan sonra daima ■ Hatadan sonra talepte bulunma	Zorunlu
Oturum açma sırasında otomatik başlatma	Kumanda açıldığında bağlantının otomatik olarak kurulması	Zorunlu
Favorilere ekle	Görev çubuğunda bağlantı simgesi: ■ Sol fare tuşuyla çift tıklama: Kumanda, bağlantıyı başlatır ■ Sol fare tuşuyla tek tıklama: Kumanda bağlantının masaüstüne geçer ■ Sağ fare tuşuyla tek tıklama: kumanda bağlantı menüsünü gösterir	Zorunlu
Aşağıdaki çalışma alanına (Workspace) kaydır	Bağlantı masaüstünün numarası, Desktop 0 ve Desktop 1 NC yazılımı için rezerve edilmiştir	Zorunlu
USB toplu kaydetme etkinleştirildi	Bağlı USB yığınsal belleğe erişime izin ver	Zorunlu
Bilgisayar	Harici bilgisayarın Host adı veya IP adresi	Zorunlu
Şifre	VNC sunucusu ile bağlantı için şifre	Zorunlu

Ayar	Anlamı	Giriş
Tam ekran modu veya Kullanıcı tanımlı pencere büyüklüğü	Bağlantı penceresinin büyüklüğü	Zorunlu
Başka bağlantılara izin ver (share)	VNC sunucusuna erişime diğer VNC bağlantıları için de izin ver	Zorunlu
Sadece izle (viewonly)	Ekran modunda harici bilgisayar kullanılamaz	Zorunlu
Gelişmiş seçenekler alanında girişler	Sadece yetkili teknik personel tarafından kullanılabilir	İsteğe bağlı

Bağlantıyı başlatma ve sonlandırma

Bir bağlantı, yapılandırıldıktan sonra Remote Desktop Manager penceresinde sembol olarak gösterilir. Bağlantı sembolüne sağ fare tuşuyla tıklandığında, ekran modunun başlatılıp durdurulabileceği bir menü açılır.

Klavye üzerindeki sağ DIADUR tuşuyla Desktop 3 ve TNC arayüzü arasında geçiş yapabilirsiniz. Ancak ilgili masaüstüne görev çubuğu üzerinden de geçilebilir.

Harici bağlantının veya harici bilgisayarın masaüstü etkinse fare ve klavyeyle yapılan tüm girişler oraya aktarılır.

HeROS 5 işletim sistemi kapatıldığında tüm bağlantılar otomatik olarak sonlandırılır. Burada sadece bağlantıların sonlandırıldığına ve harici bilgisayar veya harici sistemin otomatik olarak kapatılmadığına dikkat edin.

2.7 SELinux güvenlik yazılımı

SELinux Linux bazlı işletim sistemlerinin geliştirilmiştir. SELinux, Mandatory Access Control (zorunlu erişim denetimi (MAC)) mantığında çalışan ek bir güvenlik yazılımı olup, yetkisiz süreçlere veya fonksiyonlara karşı sistemi korur ve bu şekilde virüslere ve diğer zararlı yazılımlara karşı koruma sağlar.

MAC, her uygulama için açık olarak izin alınması gerektiği, aksi halde bu uygulamaların TNC tarafından çalıştırılmayacağını belirtir. Yazılım, Linux altında normal erişim sınırlamasına ek olarak koruma sağlar. Sadece SELinux belirli süreçler ve uygulamalar için standart çalışma ve erişim kontrolü izni verdiğinde bu uygulamalar çalıştırılabilir.



TNC'nin SELinux kurulumu, sadece HEIDENHAIN NC yazılımıyla kurulmuş olan programların çalıştırılabileceği şekilde hazırlanmıştır. Diğer programlar standart kurulumla çalıştırılmaz.

HEROS 5 altında SELinux erişim kontrolü aşağıdaki gibi ayarlanır:

- TNC, sadece HEIDENHAIN NC yazılımlarıyla birlikte kurulabilecek uygulamaları çalıştırır
- Yazılımın güvenliğiyle ilişkili olan dosyalar (SELinux sistem dosyaları, HEROS 5 ön yükleme dosyaları vb.) yalnızca açık biçimde seçilen programlar tarafından değiştirilebilir
- Başka bir program tarafından oluşturulan dosyalar genel olarak çalıştırılmaz
- USB veri ortamlarının seçimi kaldırılabilir
- Yeni dosyaların çalıştırılması için izin verilen sadece iki işlem vardır:
 - Bir yazılım güncellemesinin başlatılması: HEIDENHAIN yazılım güncellemesi, sistem dosyalarının yerini alabilir veya değiştirebilir
 - SELinux konfigürasyonunun başlatılması: SELinux konfigürasyonu, normalde makine üreticiniz tarafından şifreyle korunur; makinenizin el kitabına dikkat edin



HEIDENHAIN, dışarıdan gelebilecek saldırılarla karşı ek bir koruma sağlayacağından SELinux'un etkinleştirilmesini önerir.

2.8 Aksesuar: HEIDENHAIN'ın 3D tarama sistemi ve elektronik el çarkı

3D tarama sistemleri

HEIDENHAIN'ın farklı 3D tarama sistemleri ile yapabilecekleriniz:

- Aletleri otomatik olarak ayarlayın
- Referans noktalarını hızlı ve kesin olarak yerleştirin
- Program akışı sırasında alet ölçümlerini gerçekleştirin
- Aletleri ölçün ve kontrol edin



Tüm döngü fonksiyonları (tarama sistemi döngüleri ve işleme döngüleri) Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı'nda tanımlanmıştır. Bu el kitabına ihtiyaç duyarsanız HEIDENHAIN tarafına başvurun. ID: 892905-xx

Açılan tarama sistemleri TS 220, , TS 440, TS 444, TS 640 ve TS 740

Bu tarama sistemleri, özellikle otomatik malzeme yönlendirme, referans noktası yerleştirme ve malzemedeki ölçümler için kullanılabilir. TS 220, bir kablo üzerinden devreleme sinyallerini aktarır ve arada dijital oluşturma gerektiğinde uygun maliyetli bir alternatiftir.

Özellikle alet değiştiricisi içeren makineler için açılış sinyallerini enfraruj mesafede kablosuz aktaran, TS 640 tarama sistemi ve daha küçük olan TS 440 uygundur.

Fonksiyon prensibi: HEIDENHAIN'ın şalterli tarama sistemlerinde aşınmaya dirençli optik bir şalter, tarama kaleminin yönlendirmesini kaydeder. Oluşturulan sinyal, güncel tarama sistemi pozisyonu gerçek değerinin kaydedilmesini sağlar.



Alet ölçümü için alet tarama sistemi TT 140

TT 140, aletlerin ölçülmesi ve kontrol edilmesi için şalterli bir 3D tarama sistemidir. TNC burada üç döngüyü kullanıma sunar, bu döngüler ile duran ve dönen milde alet yarıçapı ve uzunluğu belirlenebilir. Özellikle sağlam yapı ve yüksek koruma türü ile TT 140, soğutma sıvısı ve toza karşı dayanıklı hale gelir. Açılış sinyali; kilitlenebilen, yüksek güvenilirlik gösteren optik bir şalterle donatılmıştır.



Elektronik el çarkı HR

Elektronik el çarkları, eksen kızaklarının hassas manuel yöntemini kolaylaştırır. Her el çarkı devrine ait yöntem şekli, daha geniş bir alanda seçilebilir. HEIDENHAIN, HR 130 ve HR 150 monte edilebilir el çarklarının yanı sıra, portatif HR 410 el çarkını da kullanıma sunar.



3

**Programlama:
Temel bilgiler,
dosya yönetimi**

3.1 Temel bilgiler

3.1 Temel bilgiler

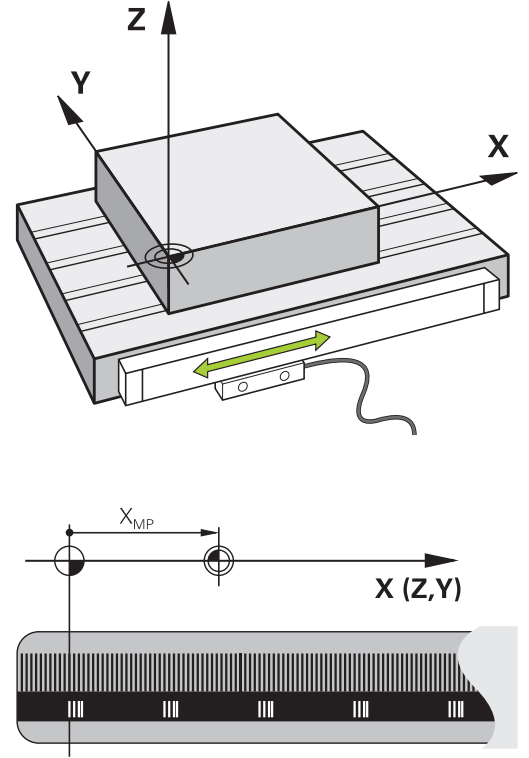
Yol ölçüm cihazları ve referans işaretleri

Makine eksenlerinde, makine tezgahı veya aletin pozisyonlarını belirleyen yol ölçüm cihazları yer alır. Çizgisel eksenlere genel olarak uzunluk ölçüm cihazları takılmıştır, yuvarlak tezgah ve döner eksenlere açı ölçüm cihazları takılmıştır.

Eğer bir makine eksen hareket ederse, ona ait olan yol ölçüm cihazı elektrikli bir sinyal oluşturur, TNC bu sinyalden makine eksenine ait kesin gerçek pozisyonu hesaplar.

Bir elektrik kesintisinde, makine kızak pozisyonu ve hesaplanan gerçek pozisyon arasındaki düzenleme kaybolur. Bu düzeni tekrar oluşturmak için, artan yol ölçüm cihazlarını referans işaretleri üzerinden ekleyin. Bir referans işareti geçişinde TNC, makineye sabit bir referans noktası tanımlayan bir sinyal elde eder. Böylece TNC, güncel makine pozisyonu için gerçek pozisyon düzenini tekrar oluşturabilir. Mesafe kodlu referans işaretleri içeren uzunluk ölçüm cihazlarında, makine eksenlerini maksimum 20 mm, açı ölçüm cihazlarında maksimum 20° hareket ettirmeniz gerekir.

Kesin ölçüm cihazlarında, başlatıldıktan sonra kumanda için kesin bir pozisyon değeri aktarılır. Bu nedenle makine eksenlerini hareket ettirmeden, gerçek pozisyon ve makine kızak pozisyonu arasındaki düzenleme, açılma işleminden sonra direkt tekrar oluşturulur.

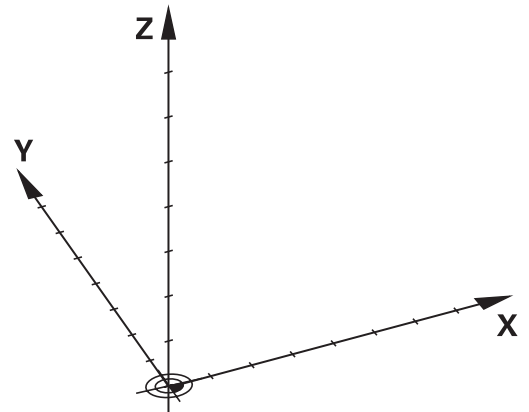


Referans sistemi

Pozisyonları, bir referans sistemi ile bir düzleme veya hacme açıkça yerleştirin. Bir pozisyonun girişi, daima belirli bir noktaya bağlıdır ve koordinatlar ile tanımlanmıştır.

Dik açılı sistemde (kartezyen sistem) üç yön X, Y ve Z eksenleri olarak belirlenmiştir. Eksenler daima birbirine dik durur ve bir noktayı, sıfır noktasını keserler. Bir koordinat, bu yönlerden birindeki sıfır noktasına mesafeyi verir. Böylece bir pozisyon, düzlemde iki koordinat ile ve hacimde üç koordinat ile tanımlanır.

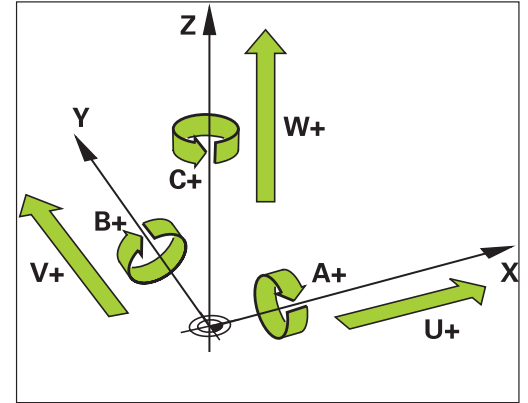
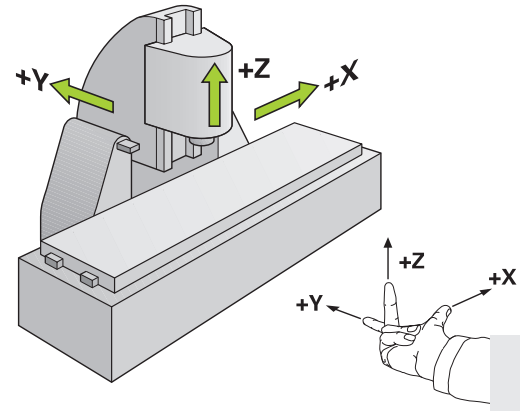
Sıfır noktasını baz alan koordinatlar, kesin koordinatlar olarak tanımlanır. Rölatif koordinatlar, koordinat sistemindeki farklı bir pozisyona (referans noktasına) bağlıdır. Rölatif koordinat değerleri, artan koordinat değerleri olarak da tanımlanır.



Freze makinelerinde referans sistemi

Freze makinesindeki bir malzemenin işlenmesinde genel olarak dik açılı koordinat sistemi referans alınır. Sağdaki resim, dik açılı koordinat sisteminin makine eksenlerini nasıl düzenlediğini gösterir. Sağ eldeki üç parmak kuralı, hatırlama için destek olarak görev yapar: Orta parmak malzemeden alete doğru giden alet eksenini yönünü gösteriyorsa orta parmak Z+ yönünü, baş parmak X+ yönünü ve işaret parmağı Y+ yönünü gösterir.

TNC 640 Opsiyonel olarak 18 eksene kumanda edebilir. X, Y ve Z ana eksenlerin yanı sıra paralel duran ek eksenler U, V ve W'dir. Devir eksenleri A, B ve C ile tanımlanır. Sağ alttaki resim, yardımcı eksenlerin veya devir eksenlerinin ana eksnlere göre düzenini gösterir.



Freze makinelerindeki eksenlerin tanımlanması

Freze makinenizdeki X, Y ve Z eksenleri de alet eksenini, ana eksen (1. eksen) ve yan eksen (2. eksen) olarak tanımlanır. Alet ekseninin düzenlenmesi, ana eksenin ve yan eksenin düzeni açısından belirleyicidir.

Alet eksenini	Ana eksen	Yan eksen
X	Y	Z
Y	Z	X
Z	X	Y

3.1 Temel bilgiler

Kutupsal koordinatlar

Bitirme çizimini dik açılı ölçtükten sonra, işletim programını dik açılı koordinatlarla oluşturun. Yay içeren malzemelerde veya açılı girişlerinde, pozisyonları kutupsal koordinatla belirlemek daha kolay olur.

Dik açılı koordinatlar X, Y ve Z'nin tersine, kutupsal koordinatlar sadece bir düzlemdeki pozisyonları tanımlar. Kutupsal koordinatların sıfır noktası CC kutbudur (CC = circle centre; İng. daire merkezi). Bir düzlemde yer alan bir pozisyon açıkça belirlenmiştir:

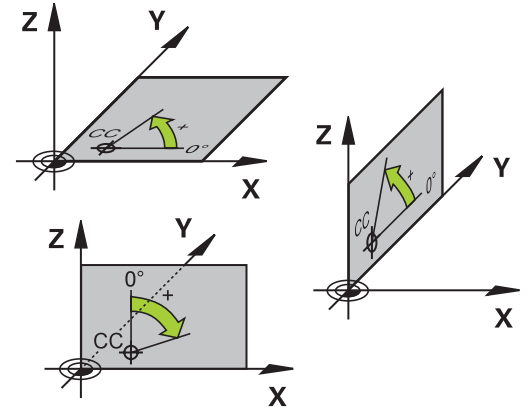
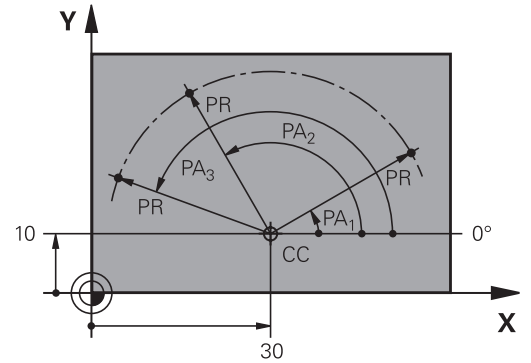
- Kutupsal koordinatlar yarıçapı: CC kutbu ile pozisyon arasındaki mesafe
- Kutupsal koordinatlar açısı: Açılı referans eksenini ve CC kutbunu pozisyona bağlayan mesafe arasındaki açı

Kutup ve açılı referans eksenini belirleyin

Kutbu, dik açılı koordinat sistemindeki iki koordinat ile üç düzlemde birinde belirleyin. Böylece kutupsal koordinat açısının açılı referans eksenini dePA açıkça atanmış olur.

Kutup koordinatları (düzlem) Açılı referans eksenini

X/Y	+X
Y/Z	+Y
Z/X	+Z



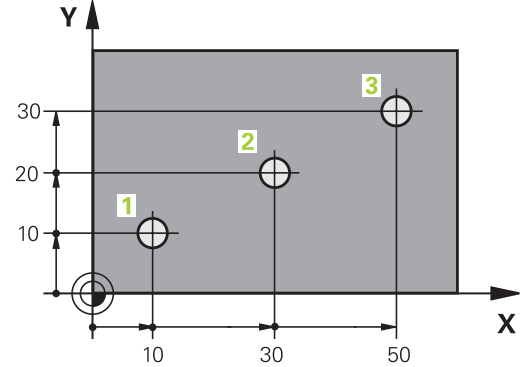
Kesin ve artan malzeme pozisyonları

Kesin malzeme pozisyonları

Bir pozisyonun koordinatları, sıfır noktası (orijin) koordinatlarını baz alıyorsa bunlar kesin koordinatlar olarak tanımlanmıştır. Bir malzemedeki her pozisyon, kesin koordinatlarıyla açıkça belirlenmiştir.

Örnek 1: Kesin koordinatlı delikler:

Delik 1	Delik 2	Delik 3
X = 10 mm	X = 30 mm	X = 50 mm
Y = 10 mm	Y = 20 mm	Y = 30 mm



Artan malzeme pozisyonları

Artan koordinatlar, aletin bağlı (sanılan) sıfır noktası olarak görev alan, en son programlanmış pozisyonunu baz alır. Artan koordinatlar, program oluşturmadaki ölçüyü, aynı zamanda en son ve devamı olan, aletin çevresinde hareket etmesi gereken nominal pozisyon arasındaki ölçüyü verir. Bu nedenle aynı zamanda zincir ölçüsü olarak da tanımlanır.

Artan bir ölçüyü, bir "I" fonksiyonu ile tanımlayabilirsiniz.

Örnek 2: Artan koordinatlı delikler

Delik 4 için kesin koordinatlar

X = 10 mm

Y = 10 mm

Delik 5, 4 deliğini baz alır

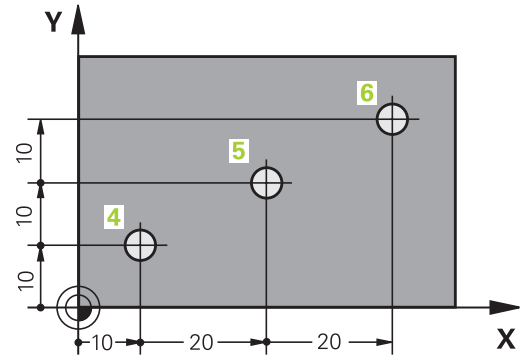
X = 20 mm

Y = 10 mm

Delik 6, 5 deliğini baz alır

X = 20 mm

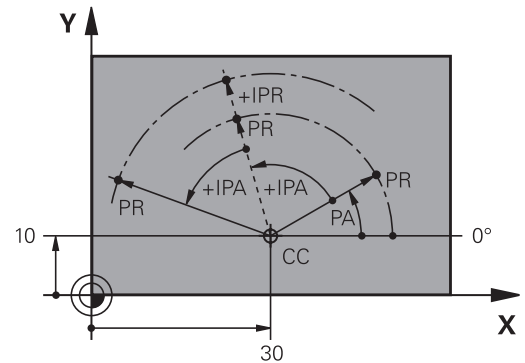
Y = 10 mm



Kesin ve artan kutupsal koordinatlar

Kesin koordinatlar daima kutba ve açı referans eksenine bağlıdır.

Artan koordinatlar daima en son programlanan aletin pozisyonuna bağlıdır.



3.1 Temel bilgiler

Referans noktası seçme

Bir malzeme çizimi, malzemeye ait belirli bir formül elemanını kesin referans noktası (sıfır noktası) olarak verir, çoğunlukla bir malzeme köşesi. Referans noktası belirleme işlemi sırasında, malzemeyi önce makine eksenine yönlendirin ve aleti her eksen için malzemenin bilinen pozisyonuna getirin. Bu pozisyon için TNC göstergesini sıfıra veya önceden girilen bir pozisyon değerine ayarlayın. Böylece malzemeyi TNC göstergesi veya işleme programınız için geçerli olacak referans sistemine göre düzenlersiniz.

Malzeme çizimi bağlı referans noktaları belirtiyorsa koordinat dönüştürme döngülerini kullanın.

Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

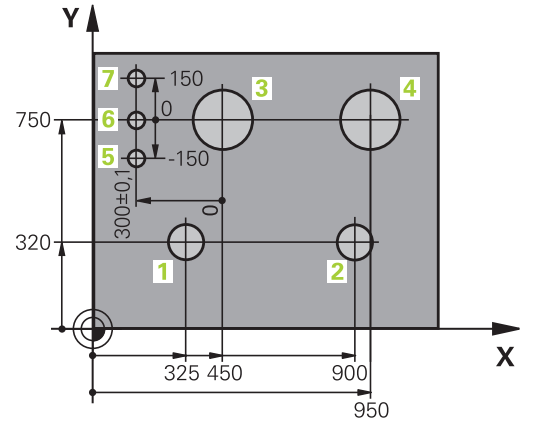
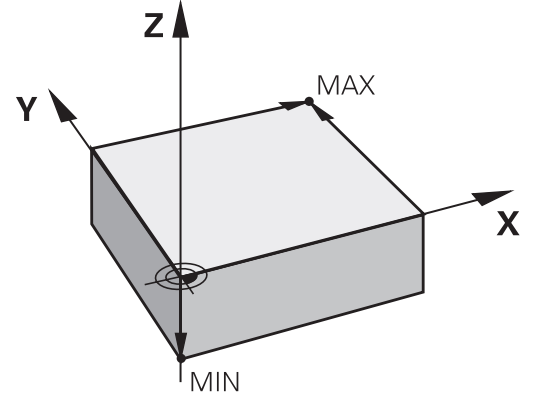
Bir malzeme çizimi NC'ye göre ölçülmediyse bir pozisyonu veya bir malzeme köşesini referans noktası olarak seçin, bu noktadan itibaren kalan malzeme pozisyonlarının ölçüleri belirlenebilir.

HEIDENHAIN'ın 3D tarama sistemi ile referans noktalarını rahat bir şekilde belirlersiniz.

Diğer bilgiler: 3D tarama sistemli referans noktası ayarı , sayfa 585

Örnek

Malzeme şeması, ölçümleri $X=0$ $Y=0$ koordinatlarına sahip olan kesin bir referans noktasına bağlı delikleri (1 ila 4 arasında) gösterir. Delikler (5 ila 7), $X=450$ $Y=750$ mutlak koordinatlarına sahip olan rölatif bir referans noktasına bağlıdır. **SIFIR NOKTASI KAYDIRMA** döngüsüyle sıfır noktasını geçici olarak $X=450$, $Y=750$ pozisyonu üzerine kaydırabilirsiniz, böylece delikleri (5 ila 7) diğer hesaplamalar olmadan programlayabilirsiniz.



3.2 Programları açma ve girme

Bir NC programının HEIDENHAIN açık metin formatındaki yapısı

Bir işleme programı, bir sıra program tümcesinden oluşur. Sağdaki resim bir tümcenin elemanlarını gösterir.

TNC, bir çalışma programının tümcelerini artan bir sırada numaralandırılır.

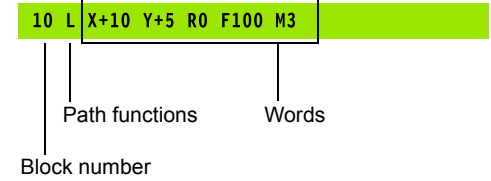
Bir programın ilk tümcesi **BEGIN PGM**, programın adı ve geçerli ölçü birimiyle tanımlanmıştır.

Aşağıda yer alan tümcelerin içerdiği bilgiler şu konularla ilgilidir:

- ham parça
- Alet çağırımları
- Bir güvenlik pozisyonunun çalıştırılması
- Besleme ve devirler
- Hat hareketleri,, döngüler ve diğer fonksiyonlar

Bir programın son tümcesi **END PGM**, programın adı ve geçerli ölçü birimiyle tanımlanmıştır.

Block



HEIDENHAIN, alet çağırma işleminden sonra temelde güvenli bir pozisyona hareket etmenizi önerir, TNC bu pozisyonda çarpışmadan çalışma için konumlanabilir!

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.2 Programları açma ve girme

Ham parçayı tanımlama: BLK FORM

Yeni bir program başlattıktan sonra, doğrudan işlenmemiş bir malzeme tanımlayın. Ham parçayı sonradan tanımlamak için **SPEC FCT** tuşuna, **PROGRAM VARS.** yazılım tuşuna ve ardından **BLK FORM** yazılım tuşuna basın. TNC bu tanımlamaya grafik simülasyonlar için gereksinme duyar.



Ham parça tanımı sadece, programı grafik olarak test etmek isterseniz gereklidir!

TNC, değişik ham parça biçimleri gösterebilir:

**Yazılım
tuşu**

Fonksiyon



Dikdörtgen şeklinde bir ham parça tanımlayın



Silindirik bir ham parça tanımlayın



Rotasyon simetrik bir ham parçayı herhangi bir biçimde tanımlayın

Dikdörtgen şeklinde ham parça

Kare şeklinde kenarları, X,Y ve Z eksenlerine paraleldir. Bu ham parça, iki köşe noktasıyla belirlenmiştir:

- **MIN** nokta: Karenin en küçük X, Y ve Z koordinatları; kesin değerleri girin
- **MAKS** nokta: Karenin en büyük X, Y ve Z koordinatları; kesin veya artan değerleri girin

Örnek: NC programındaki BLK FORM göstergesi

0 BEGIN PGM YENİ MM	Program başlangıcı, adı, ölçü birimi
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Mil eksen, MIN noktası koordinatları
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	MAKS noktası koordinatları
3 END PGM YENİ MM	Program sonu, adı, ölçü birimi

Silindirik ham parça

Silindirik ham parça silindirin ölçümleri vasıtasıyla belirlenmiştir:

- Dönme eksenini X, Y ya da Z
- R: Silindirin yarıçapı (pozitif ön işaretli)
- L: Silindirin uzunluğu (pozitif ön işaretli)
- DIST: Rotasyon eksenini boyunca kaydırma
- RI: Boş silindirin iç yarıçapı



DIST ve **RI** parametreleri opsiyoneldir ve programlanmak zorunda değildir.

Örnek: NC programındaki BLK FORM CYLINDER göstergesi

0 BEGIN PGM YENI MM	Program başlangıcı, adı, ölçü birimi
1 BLK FORM CYLINDER Z R50 L105 DIST+5 RI10	Mil eksenini, yarıçap, uzunluk, mesafe, iç yarıçap
2 END PGM YENI MM	Program sonu, adı, ölçü birimi

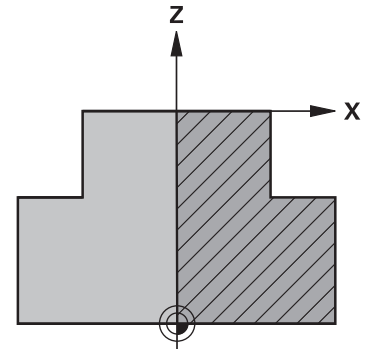
Herhangi bir biçime sahip rotasyon-simetrik bir ham parça

Döner simetrik ham parçanın konturunu bir alt programda tanımlayın. Bu sırada X, Y veya Z'yi dönme eksenini olarak kullanırsınız.

Ham parça tanımında kontur tanımlamasına atıfta bulunun:

- DIM_D, DIM_R: Rotasyon-simetrik ham parçanın çapı veya yarıçapı
- LBL: Kontur tanımlamalı alt program

Kontur tanımlaması dönme ekseninde negatif değerler içerebilir, ancak ana ekseninde sadece pozitif değerler içermelidir. Konturun kapalı olması gerekir, yani kontur başlangıcı kontur bitişine denk olmalıdır.



Alt program bildirimi, bir numara, bir isim veya bir QS parametresi vasıtasıyla gerçekleştirilebilir.

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.2 Programları açma ve girme

Örnek: NC programındaki BLK FORM ROTATION göstergesi

0 BEGIN PGM YENİ MM	Program başlangıcı, adı, ölçü birimi
1 BLK FORM ROTATION Z DIM_R LBL 1	Mil eksen, yorum biçimi, alt program numarası
2 M30	Ana program sonu
3 LBL 1	Alt program başlangıcı
4 L X+0 Z+1	Kontur başlangıcı
5 L X+50	Pozitif ana eksen yönünde programlama
6 L Z-20	
7 L X+70	
8 L Z-100	
9 L X+0	
10 L Z+1	Kontur sonu
11 LBL 0	Alt program sonu
12 END PGM YENİ MM	Program sonu, adı, ölçü birimi

Yeni işleme programı açma

Bir işleme programını daima **Programlama** işletim türünde girin. Bir program açma örneği:



- **Programlama** işletim türünü seçin



- Dosya yönetimini çağırın: **PGM MGT** tuşuna basın

Yeni bir program kaydetmek istediğiniz dizini seçin:

DOSYA ADI = YENİ.H



- Yeni program adını girin; **ENT** tuşuyla onaylayın



- Ölçü birimi seçin: **MM** veya **INCH** yazılım tuşuna basın. TNC, program penceresine geçer ve **BLK-FORM** tanımlama diyalogunu açar (ham parça)



- Dikdörtgen şeklinde ham parçayı seçin: Yazılım tuşuna dikdörtgen ham parça şekli için basın

GRAFİKTEKİ İŞLEM DÜZLEMİ: XY



- Mil eksenini girin, örn. **Z**

HAM PARÇA TANIMI: MINIMUM



- MIN noktasının X, Y ve Z koordinatlarını arka arkaya girin ve her defasında **ENT** tuşuyla onaylayın

HAM PARÇA TANIMI: MAKSIMUM



- MAKS noktasının X, Y ve Z koordinatlarını arka arkaya girin ve her defasında **ENT** tuşuyla onaylayın

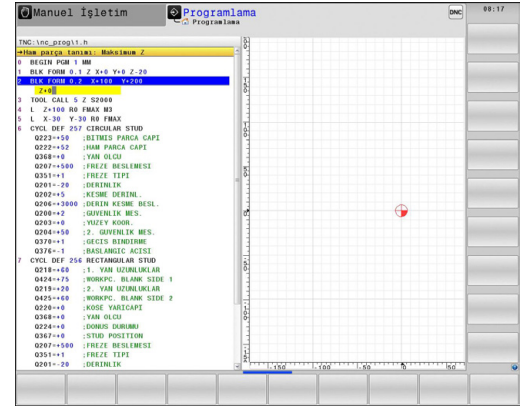
Örnek: NC programındaki BLK formu göstergesi

0 BEGIN PGM YENİ MM	Program başlangıcı, adı, ölçü birimi
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Mil eksen, MIN noktası koordinatları
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	MAKS noktası koordinatları
3 END PGM YENİ MM	Program sonu, adı, ölçü birimi

TNC tümce numaralarını oluşturur, **BEGIN** ve **END** tümcesi gibi otomatik olarak.



Ham parça tanımını programlamak istemezseniz diyalogu, **XY grafiğinde işlem düzleminde DEL** tuşuyla iptal edin!

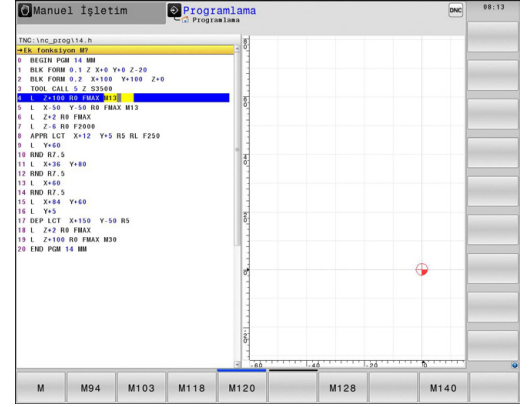


Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.2 Programları açma ve girme

alet hareketleri bünyesinde programlama

Bir tümceyi programlamak için bir diyalog tuşu ile başlayın. TNC, ekranın başlık satırında tüm gerekli verileri sorar.



Bir konumlama tümcesi örneği



► Tümce aç

KOORDİNATLAR?



► **10** (X eksenini için hedef koordinat girin)



► **20** (Y eksenini için hedef koordinat girin)



► ENT tuşuyla bir sonraki soruya geçin

YARIÇAP DÜZLT.: RL/RR/DÜZELT. YOK:?



► "Yarıçap düzeltmesi yok" girin; ENT tuşuyla bir sonraki soruya geçin

BESLEME F=? / F MAX = ENT

► **100** (Bu hat hareketi için beslemeyi 100 mm/dak olarak girin)



► ENT tuşuyla bir sonraki soruya geçin

EK FONKSİYON M?

► **3** (Ek fonksiyon **M3** "Mil açık") girin.



► TNC, **END** tuşuyla bu diyalogu sonlandırır.

Program penceresi satırı gösterir:

3 L X+10 Y+5 R0 F100 M3

Olası besleme girişleri

Yazılım tuşu	Besleme belirleme fonksiyonları
	Hızlı harekette sürün, tümceye göre etkili. İstisna: APPR tümcesinden önce tanımlanmışsa FMAX yardımcı noktaya yaklaşmak için de etkili olur Diğer bilgiler: Gidiş ve çıkışlarda önemli pozisyonlar, sayfa 225
	TOOL CALL tümcesinden otomatik olarak hesaplanan besleme ile hareket ettirme
	Programlanan besleme ile (birim mm/dak veya 1/10 inç/dak) hareket ettirin. Döner eksenlerde TNC, programın mm ya da inç olarak yazılmış olmasından bağımsız olarak beslemeyi derece/dk olarak yorumlar
	Devir beslemesini tanımlayın (birim mm/1 veya inç/1). Dikkat: İnç programlarında FU ile M136 kombine edilemez
	Dişli beslemesini tanımlayın (birim mm/diş veya inç/diş). Dişli sayısı alet tablosundaki CUT sütununda tanımlanmalıdır
Tuş	Diyalog kılavuzu fonksiyonları
	Diyalog sorusuna geçin
	Diyalogu önceden sonlandırın
	Diyalogu iptal edin ve silin

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.2 Programları açma ve girme

Gerçek pozisyonu devralma

TNC, aletin geçerli pozisyonunun programa alınmasına imkan verir, örn.

- hareket serilerini programlarsanız
- Döngüleri programlarsanız

Doğru pozisyon değerlerini almak için alttakileri uygulayın:

- Giriş alanını, bir pozisyonu devralmak istediğiniz bir tümcenin yerine konumlayın



- Gerçek pozisyonu alma fonksiyonunu seçin: TNC yazılım tuşu çubuğunda, pozisyonlarını alabileceğiniz eksenleri gösterir



- Eksen seçin: TNC seçilen eksenin geçerli pozisyonunu aktif giriş alanına yazar



Alet yarıçap düzeltmesi etkin olsa da TNC, çalışma düzleminde daima alet merkez noktası koordinatlarını alır.

TNC, alet ekseninde daima alet uçlarının koordinatlarını alır; bu yüzden daima aktif alet uzunluk düzeltmesini dikkate alır.

TNC'de yazılım tuşu çubuğu, siz eksen seçimi için "Gerçek pozisyonu alın" tuşuna yeniden basılması ile tekrar kapatana kadar aktif halde kalır. Bu davranış, aynı zamanda, geçerli tümceyi kaydederseniz ve hat fonksiyontuşu ile yeni bir tümce açarsanız geçerlidir. Yazılım tuşuyla bir giriş alternatifi seçmeniz gereken bir tümce elemanını seçerseniz (örn. yarıçap düzeltme) daha sonra TNC, yazılım tuşu çubuğunu eksen seçimi için kapatır.

Eğer çalışma düzlemini çevir fonksiyonu etkin ise "Gerçek pozisyonu alın" fonksiyonuna izin verilmez.

Program düzenleme



Programı, eğer bu program o sırada TNC tarafından makine işletim türünde işlenmiyorsa düzenleyebilirsiniz.

Bir çalışma programı oluşturmada ve değiştirmede, ok tuşları veya yazılım tuşları ile programdaki her satırı ve tümcedeki her kelimeyi seçebilirsiniz:

Yazılım tuşu/ tuşlar

Fonksiyon



Güncel tümcenin ekrandaki pozisyonunu değiştirin. Böylece geçerli tümcenin önünde programlanan daha fazla NC tümcesini gösterebilirsiniz



Güncel tümcenin ekrandaki pozisyonunu değiştirin. Böylece geçerli tümcenin arkasında programlanan daha fazla NC tümcesini gösterebilirsiniz



Tümceden tümceye geçin



Tümcedeki tekil kelimeleri seçin



Belirli bir tümceyi seçin: **GOTO** tuşuna basın, istenen tümce numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın. Veya: **GOTO** tuşuna basın, tümce numarası adımını girin ve girilen satır sayısını **N SATIRL** yazılım tuşuna basarak yukarı veya aşağı atlatın

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.2 Programları açma ve girme

Yazılım tuşu/ tuş	Fonksiyon
	- Seçilen bir kelimenin değerini sıfıra getirin - Hatalı değeri silin - Silinebilir hata bildirimini silin
	Seçilen kelimeyi silin
	- Seçilen tümceyi silin - Döngüleri ve program bölümlerini silin
	En son düzenlediğiniz veya sildiğiniz tümceyi ekleyin

Tümceleri istenen konuma ekleme

- ▶ Arkasına yeni bir tümce eklemek istediğiniz tümceyi seçin ve diyalogu açın

Kelimeleri değiştirin ve ekleyin

- ▶ Bir tümcede bir kelime seçin ve bunun üstüne yeni bir değer yazın. Kelimeyi seçerken, Açık Metin diyalogu kullanıma sunulur
- ▶ Değişikliği tamamlayın: **END** tuşuna basın

Bir kelime eklemek isterseniz ok tuşlarını (sağa veya sola) istediğiniz diyalog ekrana gelene kadar onaylayın ve istediğiniz değeri girin.

Aynı kelimeleri farklı tümcelerde arayın

-  ▶ Tümcedeki bir kelimeyi seçin: İstenen kelime işaretlenene kadar ok tuşlarına basın
-  ▶ Tümceyi ok tuşlarıyla seçin
 - Aşağı ok: ileri doğru ara
 - Yukarı ok: geri doğru ara

İşaretleme yeni seçilen tümcede, önceki seçilen tümcede olduğu gibi aynı kelimede yer alır.

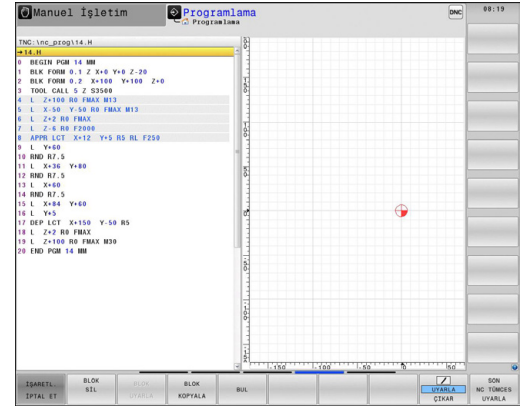


Çok uzun programlarda arama işlemini başlatırsanız TNC, ilerleme göstergesini içeren bir sembolü ekrana getirir. Ek olarak yazılım tuşuyla aramayı iptal edebilirsiniz.

Program bölümlerini işaretleme, kopyalama, silme ve ekleme

Program bölümlerini bir NC programı dahilinde veya diğer bir NC programına kopyalamak için TNC aşağıdaki fonksiyonları kullanıma sunar:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
BLOK İŞARETL.	İşaretleme fonksiyonunu açın
İŞARETL. İPTAL ET	İşaretleme fonksiyonunu kapatın
BLOK KESME	İşaretlenen bloğu silin
BLOK UYARLA	Hafızada yer alan bloğu ekleyin
BLOK KOPYALA	İşaretlenen bloğu kopyalayın



Program bölümlerini kopyalamak için aşağıdakileri uygulayın:

- Yazılım tuşu çubuğunu işaretleme fonksiyonlarıyla seçin
- Kopyalanacak program bölümünün ilk (sonuncu) tümcesini seçin
- İlk tümceyi işaretleyin: **BLOK İŞARETL.** yazılım tuşuna basın. TNC, tümceyi renkli olarak vurgular ve **İŞARETL. İPTAL ET** yazılım tuşunu ekrana getirir
- İmleci, kopyalamak veya kesmek istediğiniz program bölümünün sonuncu tümcesine hareket ettirin. TNC, işaretlenen tüm tümceleri farklı bir renkte gösterir. İşaretleme fonksiyonunu her zaman iptal edebilirsiniz, bunun için **İŞARETL. İPTAL ET** yazılım tuşuna basmanız yeterlidir
- İşaretlenen program bölümünü kopyalayın: **BLOK KOPYALA** yazılım tuşuna basın, işaretlenen program bölümünü kesin: **BLOK KESİM** yazılım tuşuna basın. TNC işaretlenen bloğu seçer
- Ok tuşlarıyla, arkasına kopyalanan (kesilmiş) program bölümünü eklemek istediğiniz tümceyi seçin



Kopyalanan program bölümünü diğer bir programa eklemek için ilgili programı dosya yönetimi üzerinden seçin ve orada arkasına eklemek istediğiniz tümceyi seçin.

- Kaydedilen program bölümünü ekleyin: **BLOK UYARLA** yazılım tuşuna basın
- İşaretleme fonksiyonunu sonlandırın: **İŞARETL. İPTAL ET** yazılım tuşuna basın

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.2 Programları açma ve girme

TNC'nin arama fonksiyonu

TNC'nin arama fonksiyonu ile istediğiniz metinleri program dahilinde arayabilir ve isterseniz yerine yeni bir metin koyabilirsiniz.

İstenen metinleri arama

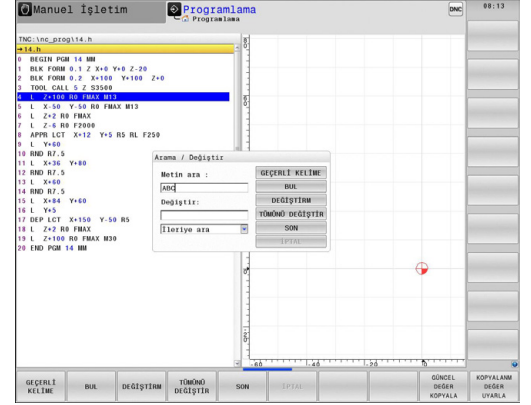
BUL

- ▶ Arama fonksiyonunu seçin: TNC, arama penceresini ekrana getirir ve yazılım tuşu çubuğunda yer alan arama fonksiyonlarını gösterir
- ▶ Aranan metni girin, örn.: **TOOL**
- ▶ İleri arama veya geri aramayı seçin
- ▶ Arama işlemini başlatın: TNC, aranan metnin kaydedildiği sonraki tümceye geçer
- ▶ Arama işlemini tekrarlayın: TNC, aranan metnin kaydedildiği sonraki tümceye geçer
- ▶ Arama fonksiyonunu sonlandırın

BUL

BUL

SON



İstenen metinlerin aranması ve değiştirilmesi



Arama ve değiştirme fonksiyonu mümkün değildir, eğer

- Bir program korunmuş ise
- Program, o sırada TNC tarafından işleniyorsa

TÜMÜNÜ DEĞİŞTİR fonksiyonunu kullanırken, değişmeden kalması gereken metin bölümlerini yanlışlıkla değiştirmemeye dikkat edin. Değiştirilen metinler, geri alınamaz şekilde kaybolur.

- Aranan kelimenin kaydedildiği tümceyi seçin

BUL

- Arama fonksiyonunu seçin: TNC, arama penceresini ekrana getirir ve yazılım tuşu çubuğunda yer alan arama fonksiyonlarını gösterir
- **GEÇERLİ KELİME** yazılım tuşuna basın: TNC, güncel tümcenin ilk kelimesini devralır. İstenen kelimeyi devralmak için gerekiyorsa yazılım tuşuna tekrar basın

BUL

- Arama işlemini başlatın: TNC, bir sonraki aranan metne geçer

DEĞİŞTİRM

- Metni değiştirmek ve ardından sonraki bilgi kaynağına geçmek için: **DEĞİŞTİRM** yazılım tuşuna basın ya da bulunan bütün metin kaynaklarını değiştirmek için: **TÜMÜNÜ DEĞİŞTİR** yazılım tuşuna basın veya metni değiştirmemek ve bir sonraki bilgi kaynağına geçmek için: **BUL** yazılım tuşuna basın

SON

- Arama fonksiyonunu sonlandırın

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.3 Dosya yönetimi: Temel ilkeler

3.3 Dosya yönetimi: Temel ilkeler

Dosyalar

TNC'deki dosyalar	Tip
HEIDENHAIN formatında	
DIN/ISO formatında programlar	.H .I
Uyumlu programlar	
HEIDENHAIN-Unit programları	.HU
HEIDENHAIN Kontur programları	.HC
Aletler için	
tablolar	.T
Alet değiştirici	.TCH
Sıfır noktaları	.D
Noktalar	.PNT
Referans noktalar	.PR
Tarama sistemleri	.TP
Yükleme dosyaları	.BAK
Bağlı veriler (örn. düzenleme noktaları)	.DEP
Serbestçe tanımlanabilir tablolar	.TAB
Paletler	.P
Döner aletler	.TRN
ASCII dosyaları	.A
Protokol dosyaları	.TXT
Yardım dosyaları şeklinde metinler	.CHM
CAD verileri	
ASCII dosyaları olarak	.DXF .IGES .STEP

Çalışma programını TNC'ye girerseniz bu programa önce bir isim verin. TNC, programı, dahili bellekte aynı isimde bir dosya olarak kaydeder. TNC, metinleri ve tabloları da dosyalar olarak kaydeder.

Dosyaları hızlı bulmak ve yönetmek için TNC bunları, özel bir pencere üzerinden dosya yönetimine ekler. Burada farklı dosyaları çağırabilirsiniz, kopyalayabilirsiniz, adını değiştirebilirsiniz ve silebilirsiniz.

TNC ile neredeyse istediğiniz kadar dosyayı yönetebilirsiniz. Sunulan bellek alanı asgari olarak **21 GBayt**'dir. Münferit bir NC programı azami olarak **2 GBayt** boyutunda olabilir.



Ayarlamaya göre TNC, NC programlarının düzenlenmesinin ve kaydedilmesinin ardından bir *.bak yedekleme dosyası oluşturur. Bu işlem, size sunulan bellek alanını etkileyebilir.

Dosya adları

TNC; programlarda, tablolarda ve metinlerde dosya adından bir nokta ile ayrılan bir uzantı ekler. Bu uzantı, dosya tipini tanımlar.

Dosya adı	Dosya tipi
PROG20	.H

Dosya adı uzunluğu 24 karakteri geçmemelidir, aksi halde TNC program adı tam olarak göstermez.

TNC'de bulunan dosya adları şu şekildedir: The Open Group Base Specifications Issue 6 IEEE Std 1003.1, 2004 Edition (Posix-Standard). Buna bağlı olarak dosya adlarında şu karakterler bulunabilir:

A B C D E F G H I J K L M N O P Q R S T U V W X Y Z a b c d e f
g h i j k l m n o p q r s t u v w x y z 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 . _ -

Diğer karakterlerin hiçbirini dosya adlarında kullanmayın, aksi halde dosya aktarımında problemler meydana gelebilir. Tablo adları bir harfle başlamalıdır.



Dosya adı için izin verilen maksimum uzunluk, yol uzunluğu için izin verilen maksimum 255 karakteri aşmayacak şekilde olmalıdır.

Diğer bilgiler: Yollar, sayfa 125

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.3 Dosya yönetimi: Temel ilkeler

Harici olarak oluşturulmuş dosyaları TNC'de görüntüleme

TNC'de, aşağıdaki tabloda bulunan dosyaları görüntülemek ve kısmen işlemek için kullanabileceğiniz bazı ek araçlar kuruludur.

Dosya tipleri	Tip
PDF dosyaları	pdf
Excel-tabloları	xls csv
İnternet dosyaları	html
Metin dosyaları	txt ini
Grafik dosyaları	bmp gif jpg png

Diğer bilgiler: Harici dosya tiplerinin yönetimi için ek araçlar, sayfa 137

Veri yedekleme

HEIDENHAIN, TNC'de yeni oluşturulmuş programların ve dosyaların düzenli mesafelerde bir PC'ye kaydedilmesini önerir.

Ücretsiz veri transfer yazılımı TNCremo ile HEIDENHAIN kolay kullanımlı bir imkan sunar, bu yazılımla TNC'de kaydedilen verilerin yedekleme işlemi yapılabilir.

Ayrıca, üzerinde makineye özel tüm verilerin (PLC programı, makine parametresi vs.) kaydedilmiş olduğu bir veri taşıyıcısı kullanın. Gerekirse makine üreticisine başvurun.



Dahili bellekte bulunan tüm dosyaları yedeklemek isterseniz, bu işlem birkaç saat zamanınızı alabilir. Yedekleme işlemi gerekirse gece saatlerinde yapın.

TNC'de, sistem dosyaları için (örn. alet tablosu) daima yeteri kadar boş bellek mevcut olmasını sağlamak amacıyla ara sıra artık gerekli olmayan dosyaları silin.



Sabit disklerde, işletim kurallarına bağlı olarak (örn. titreşim yükü), 3 ila 5 yıl sonra artan kesilme oranıyla hesaplanması gerekir. HEIDENHAIN bu nedenle sabit diskin 3 ila 5 yıl arasında kontrol edilmesini önerir.

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Dizinler

Dahili bellekte çok sayıda program ve dosya kaydedebileceğiniz için genel bakışı sağlamak amacıyla tekil dosyaları dizinlere (klasörler) koyun. Bu dizinlerde, alt dizinler olarak adlandırılan diğer dizinleri oluşturabilirsiniz. -/+ veya **ENT** tuşuyla alt dizinleri görünür veya görünmez hale getirebilirsiniz.

Yollar

Bir yol, sabit disk ve benzer dizinleri veya içinde bir dosya kaydedilmiş alt dizinleri tanımlar. Tekil girişler "\" ile ayrılır.



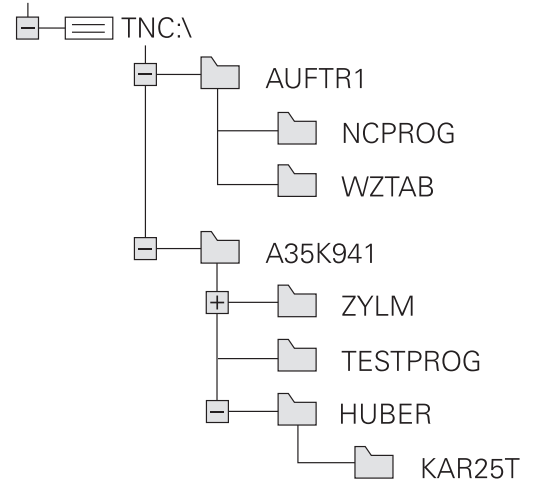
Maksimum izin verilen yol uzunluğu, yani sürücü, dizin ve uzantısıyla birlikte dosya adı karakterlerinin tamamı 255 karakteri aşamaz!

Örnek

TNC sürücüsüne AUSTR1 dizini eklendi. Daha sonra AUSTR1 dizininde NCPRG alt dizini eklendi ve buraya PROG1.H çalışma programı kopyalandı. Çalışma programı böylece şu yolu içerir:

TNC:\AUSTR1\NCPRG\PROG1.H

Sağdaki grafik, farklı yolları olan bir dizin göstergesi için bir örnek gösterir.



Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Genel görünüm: Dosya yönetimi fonksiyonları

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Sayfa
	Tekil dosyayı kopyalayın	130
	Belirli dosya tipini göster	128
	Yeni dosya oluşturun	130
	En son seçilen 10 dosyayı gösterin	133
	Dosyayı sil	134
	Dosyayı işaretleyin	135
	Dosyayı yeniden adlandırın	135
	Dosyayı, silmeye ve değiştirmeye karşı koruyun	136
	Dosya korumasını kaldırın	136
	Bir iTNC 530 alet tablosunu içe aktarın	191
	Tablo biçimini uyarlayın	448
	Ağ sürücülerini yönetin	147
	Düzenleyici seç	136
	Dosyaları özelliklerine göre sırala	136
	Dizini kopyalayın	133
	Dizini, tüm alt dizinleri ile birlikte silin	
	Dizini güncelleştir	
	Dizini yeniden adlandır	
	Yeni dizin oluşturun	

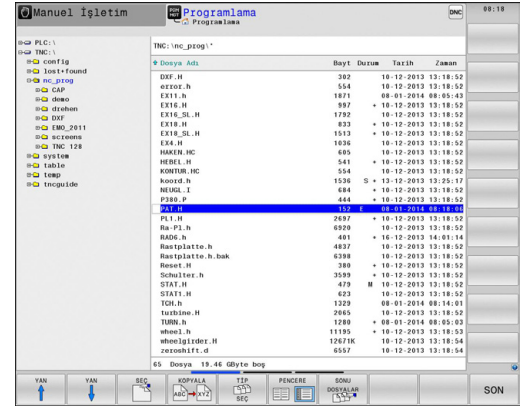
Dosya yönetimini aç

PGM
MGT

- **PGM MGT** tuşuna basın: TNC, dosya yönetimi penceresini gösterir (resim, temel ayarı gösterir. TNC, farklı bir ekran düzeni gösterirse **PENCERE** yazılım tuşuna basın)

Soldaki, dar pencere mevcut sürücüler ve izinleri gösterir. Sürücüler, verileri kaydeden ve aktaran cihazları tanımlar. Bir sürücü TNC'nin dahili belleğidir; diğer sürücüler, örn. bir bilgisayar bağlayabileceğiniz arayüzlerdir (RS232, Ethernet). Bir izin daima bir klasör sembolü (solda) ve izin adıyla (sağda) tanımlanır. Alt izinler sağda yer alır. Alt izinler mevcutsa bunları -/+ tuşuyla gösterip gizleyebilirsiniz.

Sağdaki geniş pencere, seçilen dizinde kaydedilmiş olan tüm dosyaları gösterir. Her dosya için tabloda kilitleli olan birden fazla bilgi gösterilir.



Gösterge	Anlamı
Dosya adı	Dosya adı (maks. 25 karakter) ve dosya türü
Bayt	Bayt olarak dosya büyüklüğü
Durum	Dosyanın özelliği:
E	Program, programlama işletim türünde seçilmiştir
S	Program, program testi işletim türünde seçilmiştir
M	Program bir işletim türü program akışında seçilmiştir
+	Program, DEP uzantılı gösterilmeyen bağlı dosyalar içeriyor, örn. alet kullanım kontrolünün kullanılmasında
	Dosya, silmeye ve değiştirmeye karşı korumalıdır
	Dosya, işlem görmekte olduğu için silmeye ve değiştirmeye karşı korumalıdır
Tarih	Dosyanın son değiştirildiği tarih
Zaman	Dosyanın son değiştirildiği saat



Bağlı dosyaların görüntülenmesi için **dependentFiles** (No. 122101) makine parametresini **MANUAL** olarak ayarlayın.

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Sürücüler, izinleri ve dosyaları seçme



- Dosya yönetimini açın

İmleci ekranda istenen yere hareket ettirmek için ok tuşlarını veya yazılım tuşlarını kullanın:



- İmleci sağdan soldaki pencereye ve tersi yönde hareket ettirir



- İmleci bir pencerede yukarı ve aşağı hareket ettirir



- İmleci bir pencerede sayfa sayfa yukarı ve aşağı hareket ettirir



1. adım: Sürücüyü seçme

- Sol penceredeki sürücüyü işaretleyin



- Sürücüyü seçin: **SEÇ** yazılım tuşuna basın veya



- **ENT** tuşuna basın

2. adım: Dizini seçme

- Dizini sol pencerede işaretleyin: Sağdaki pencere otomatik olarak dizindeki işaretlenmiş (açık renkli) tüm dosyaları gösterir

3. adım: Dosya seçme

- **TİP SEÇ** yazılım tuşuna basın



- İstenen dosya tipinin yazılım tuşuna basın veya



- Tüm dosyaları göster: **TÜM GÖST.** yazılım tuşuna basın veya



- Wildcards kullanın, örn. **4*.h**: 4 ile başlayan, .h dosya tipindeki tüm dosyaları görüntüleyin

- Sağ penceredeki dosyayı işaretleyin



- **SEÇ** yazılım tuşuna basın veya



- **ENT** tuşuna basın

TNC, dosya yönetimini çağırdığınız seçilmiş dosyayı işletim türünde etkinleştirir.



Dosya yönetiminde aranan dosyanın baş harflerini girdiğinizde imleç otomatik olarak ilgili harfle başlayan ilk programa atlar.

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Yeni dizin oluşturma

- Dizini, alt dizin oluşturmak istediğiniz sol pencerede işaretleyin



- **YENİ DİZİN** yazılım tuşuna basın
- Dizin adı girin
- **ENT** tuşuna basın



- **OK** yazılım tuşuyla onaylayın veya



- **İPTAL** yazılım tuşuyla iptal edin

Yeni dosya oluşturma

- Yeni dosya oluşturmak istediğiniz dizini sol pencerede seçin
- İmleci sağ pencerede konumlandırın



- **YENİ DOSYA** yazılım tuşuna basın
- Dosya adını uzantısıyla birlikte girin
- **ENT** tuşuna basın



Tekil dosya kopyalama

- İmleci, kopyalanması gereken dosyaya hareket ettirin



- **KOPYALA** yazılım tuşuna basın: Kopyalama fonksiyonunu seçin. TNC, bir açılır pencere açar

Dosyayı güncel dizine kopyalama

- Hedef dosyanın adını girin
- **ENT** tuşu veya **OK** yazılım tuşuyla kabul edin: TNC, dosyayı güncel dizinin içine kopyalar. Orijinal dosya korunur.



Dosyayı farklı bir dizine kopyalama



- Bir açılır pencerede hedef dizin seçmek için **HEDEF DİZİN** yazılım tuşuna basın
- **ENT** tuşu veya **OK** yazılım tuşuyla kabul edin: TNC, dosyayı seçilen dizinin içine aynı adla kopyalar. Orijinal dosya korunur.



Kopyalama işlemini **ENT** tuşu veya **OK** yazılım tuşuyla başlatırsanız TNC, bir ilerleme göstergesi gösterir.

Dosyaları farklı bir dizine kopyalayın

- Ekran düzenini aynı büyüklükte pencerelerle seçin

Sağ pencere

- **GÖSTER. AĞACI** yazılım tuşuna basın
- İmleci, dosyaları kopyalamak istediğiniz dizine hareket ettirin ve **ENT** tuşuyla dosyaları bu dizinde gösterin

Sol pencere

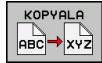
- **GÖSTER. AĞACI** yazılım tuşuna basın
- Kopyalamak istediğiniz dosyaları içeren dizini seçin ve **GÖSTER. DOSYALAR** yazılım tuşuyla dosyaları gösterin



- Dosya işaretleme fonksiyonlarını gösterin



- İmleci kopyalamak istediğiniz dosyaya hareket ettirin ve işaretleyin. İsterseniz aynı şekilde başka dosyaları da işaretleyebilirsiniz



- Seçilen dosyaları hedef dizine kopyalayın

Diğer bilgiler: Dosyaları işaretleme, sayfa 135

Aynı zamanda sol ve sağ pencerede dosyaları işaretlerseniz TNC, imlecin bulunduğu dizinden kopyalar.

Dosyaların üzerine yazma

Eğer dosyaları, aynı isimdeki dosyaların yer aldığı bir dizine kopyalarsanız, TNC, hedef dizindeki dosyaların üzerine yazılıp yazılmayacağını sorar:

- Tüm dosyaların üzerine yazma (**Mevcut dosyalar** alanı seçili):
OK yazılım tuşuna basın veya
- Dosyaların üzerine yazılmasın: **İPTAL** yazılım tuşuna basın veya

Korumalı bir dosyanın üzerine yazmak isterseniz bunu **Korunan dosyalar** alanında seçmeli veya işlemi iptal etmelisiniz.

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Tabloyu kopyala

Satırları bir tabloya aktar

Bir tabloyu mevcut bir tabloya kopyalarsanız **SAHALARI DEĞİŞTİR** yazılım tuşu ile tekil satırların üzerine yazabilirsiniz. Ön koşullar:

- Hedef tablo var olmalıdır
- kopyalanan dosya sadece değiştirilen satırları içermelidir
- Tablonun dosya tipi aynı olmalıdır



ALANLARI DEĞİŞTİR fonksiyonuyla hedef tablosunda bulunan satırların üzerine yazılır. Veri kaybını önlemek için orijinal tablonun bir yedek kopyasını oluşturun.

Örnek

Bir ön ayar cihazında, 10 yeni alete ait alet uzunluklarını ve alet yarıçaplarını ölçtünüz. Akabinde ön ayar cihazı, 10 satır, yani 10 alet içeren TOOL_Import.T alet tablosunu oluşturur.

- ▶ Bu tabloyu, harici veri taşıyıcısından istediğiniz bir dizine kopyalayın
- ▶ Harici oluşturulan tabloyu, TNC dosya yönetimi ile mevcut TOOL.T tablosuna kopyalayın: TNC, mevcut TOOL.T alet tablosu üzerine yazılması gerekip gerekmediğini sorar:
- ▶ **EVET** yazılım tuşuna basın, daha sonra TNC, güncel TOOL.T dosyasının üzerine tam olarak yazar. Kopyalama işleminden sonra TOOL.T 10 satırdan oluşur
- ▶ Ya da **ALANLARI DEĞİŞTİRME** yazılım tuşuna basın, daha sonra TNC TOOL.T dosyasında bulunan 10 satırın üzerine yazar. Kalan satırlara ait veriler TNC tarafından değiştirilmez

Bir tablodan satır çıkarmak

Tablolarda bir ya da birçok satırı işaretleyip ayrı bir tabloya kaydedebilirsiniz.

- ▶ Kopyalamak istediğiniz satırlara ait tabloyu açın
- ▶ Ok tuşlarıyla kopyalamak istediğiniz ilk satırı seçin
- ▶ **EK FONKS.** yazılım tuşuna basın.
- ▶ **İŞARETLE** yazılım tuşuna basın
- ▶ Duruma göre diğer satırları işaretleyin
- ▶ **FARKLI KAYDET** yazılım tuşuna basın
- ▶ Seçilen satırların kaydedileceği bir tablo adı girin

Dizini kopyalama

- Sağ penceredeki imleci, kopyalamak istediğiniz dizine hareket ettirin
- **KOPYALA** yazılım tuşuna basın: TNC, hedef dizinlerin seçim penceresini ekrana getirir
- Hedef dizini seçin ve **ENT** tuşu veya **OK** yazılım tuşuyla onaylayın: TNC, seçilen dizini içerdiği alt dizinleriyle birlikte seçilen hedef dizine kopyalar

Son seçilen dosyalardan birini seçin



- Dosya yönetimini açın



- En son seçilen on dosyayı görüntüleyin: **SONU DOSYALAR** yazılım tuşuna basın

İmleci, seçmek istediğiniz dosyaya taşımak için ok tuşlarını kullanın:



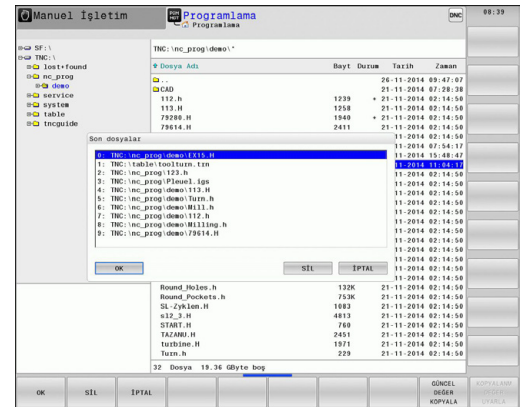
- İmleci bir pencerede yukarı ve aşağı hareket ettirir



- Dosyayı seçin: **OK** yazılım tuşuna basın veya



- **ENT** tuşuna basın



GÜNCEL DEĞER KOPYALA yazılım tuşuyla, işaretlenmiş bir dosyanın yolunu kopyalayabilirsiniz. Kopyalanan yolu daha sonra tekrar kullanabilirsiniz örn. **PGM CALL** tuşu yardımıyla bir program çağırma.

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Dosyayı silme



Dikkat, veri kaybı yaşanabilir!
Silinen dosyaları geri alamazsınız!

- İmleci, silmek istediğiniz dosyaya taşıyın



- Silme fonksiyonunu seçin: **SİL** yazılım tuşuna basın. TNC, dosyanın silinip silinmeyeceğini sorar
- Silmeyi onaylayın: **OK** yazılım tuşuna basın veya
- Silmeyi iptal edin: **İPTAL** yazılım tuşuna basın

Dizini silme



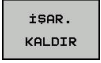
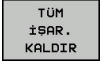
Dikkat, veri kaybı yaşanabilir!
Silinen dosyaları geri alamazsınız!

- İmleci, silmek istediğiniz dizine taşıyın



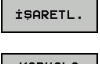
- Silme fonksiyonunu seçin: **SİL** yazılım tuşuna basın. TNC, bütün alt dizinlerle ve dosyalarla dizinin gerçekten silinip silinmeyeceğini sorar
- Silmeyi onaylayın: **OK** yazılım tuşuna basın veya
- Silmeyi iptal edin: **İPTAL** yazılım tuşuna basın

Dosyaları işaretleme

Yazılım tuşu	İşaretleme fonksiyonu
	Tekil dosyayı işaretleyin
	Tüm dosyaları dizinde işaretleyin
	Tekil dosya için işaretlemeyi kaldırın
	Tüm dosyalar için işaretlemeyi kaldırın
	İşaretlenen tüm dosyaları kopyalayın

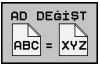
Dosyaların kopyalanması veya silinmesi gibi fonksiyonları, tekil dosyada veya birden çok dosyada eşzamanlı kullanabilirsiniz. Birden çok dosyayı alttaki şekilde işaretleyin:

- İmleci, ilk dosyaya taşıyın

	► İşaretleme fonksiyonlarını gösterin: İŞARETL. yazılım tuşuna basın
	► Dosyayı işaretleyin: DOSYA İŞARETL. yazılım tuşuna basın
	► İmleci, diğer dosyaya taşıyın
	
	► Başka dosyayı işaretleyin: DOSYA İŞARETL. yazılım tuşuna basın vb.
	► İşaretlenen dosyaları kopyalayın: KOPYALA yazılım tuşuna basın veya
	► İşaretili dosyaları silin: Etkin yazılım tuşu çubuğundan çıkın
	► İşaretili dosyaları silmek için SİL yazılım tuşuna basın

Dosyayı yeniden adlandırma

- İmleci, yeniden adlandırmak istediğiniz dosyanın üzerine hareket ettirin

	► İsim değiştirme fonksiyonunu seçin
	► Yeni dosya adı girin; dosya tipi değiştirilemez
	► Yeniden adlandırmayı uygulayın: OK yazılım tuşu veya ENT tuşuna basın

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Dosyayı sıralama

- Dosyaları sıralamak istediğiniz klasörü seçin



- **AYIRMA** yazılım tuşunu seçin
- İlgili gösterme kriteriyle yazılım tuşunu seçin

Ek fonksiyonlar

Dosya koruma/Dosya korumasını kaldırma

- İmleci, korumak istediğiniz dosyanın üzerine hareket ettirin



- Ek fonksiyonları seçin: **EK FONKS.** yazılım tuşuna basın



- Dosya korumasını etkinleştirin: **KORUMALI** yazılım tuşuna basın; dosya, Protect sembolünü edinir



- Dosya korumasını kaldırın: **KORUMAS.** yazılım tuşuna basın

Düzenleyici seç

- İmleci sağdaki pencerede açmak istediğiniz dosyaya doğru hareket ettirin



- Ek fonksiyonları seçin: **EK FONKS.** yazılım tuşuna basın



- Seçili dosyanın birlikte açılacağı editörü seçin: **EDİTÖRÜ SEÇ** yazılım tuşuna basın
- İstediğiniz editörü işaretleyin
- Dosyayı açmak için **OK** yazılım tuşuna basın

USB cihazını bağlayın/çıkartın

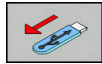
- İmleci sol pencereye taşıyın



- Ek fonksiyonları seçin: **EK FONKS.** yazılım tuşuna basın



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın
- USB cihazı arayın



- USB cihazını çıkarmak için: İmleci dizin ağacında USB cihazına taşıyın
- USB cihazını çıkarın

Diğer bilgiler: TNC'de USB aygıtları, sayfa 148

Harici dosya tiplerinin yönetimi için ek araçlar

Ek araçlar ile TNC'de farklı, harici olarak oluşturulan dosya tiplerini gösterebilir veya düzenleyebilirsiniz.

Dosya türleri	Tanımlama
PDF dosyaları (pdf)	sayfa 138
Excel tabloları (xls, csv)	sayfa 139
İnternet dosyaları (htm, html)	sayfa 140
ZIP arşivleri (zip)	sayfa 141
Metin dosyaları (ASCII dosyaları, örn. txt, ini)	sayfa 142
Video dosyaları	sayfa 142
Grafik dosyaları (bmp, gif, jpg, png)	sayfa 143



Dosyaları bilgisayardan TNCremo ile kumandaya aktarmanız durumunda dosya adı uzantılarını pdf, xls, zip, bmp gif, jpg ve png ikili olarak aktarılacak olan dosya tipleri listesine girmiş olmanız gerekir (Menü noktası **Ekstralar >Konfigürasyon >Mod** TNCremo'da).

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

PDF dosyalarını göster

PDF dosyalarını doğrudan TNC'de açmak için aşağıdaki adımları uygulayın:

PGM
MGT

- ▶ Dosya yönetimini aç
- ▶ PDF dosyasının kaydedildiği dizini seçin
- ▶ İmleci PDF dosyasına hareket ettirin
- ▶ **ENT** tuşuna basın: TNC, PDF dosyasını **Belge görüntüleyici** ek aracıyla kendine has bir uygulamada açar

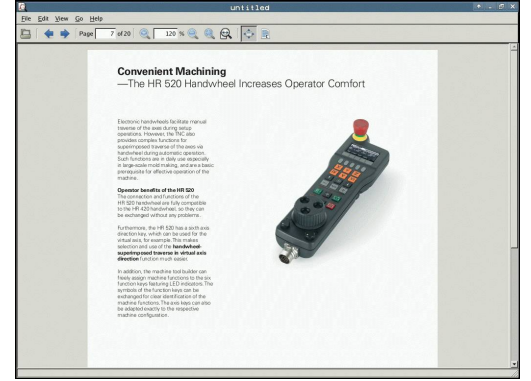
ENT



ALT+TAB tuş kombinasyonu ile her an TNC yüzeyine geri dönebilir ve PDF dosyasını açık bırakabilirsiniz. Alternatif olarak fare ile görev çubuğundaki ilgili sembole tıklayarak TNC arayüzüne geçebilirsiniz.



Fare imlecini bir butona getirdiğinizde ilgili butonun fonksiyonuna yönelik kısa bir bilgi metni çıkar. **Belge görüntüleyicinin** kullanımına ilişkin daha fazla bilgiyi **Yardım** bölümünde bulabilirsiniz.



Belge görüntüleyiciyi sonlandırmak için aşağıdakileri uygulayın:

- ▶ Fare ile **Dosya** menü öğesini seçin
- ▶ **Kapat** menü öğesini seçin: TNC, dosya yönetimine geri döner

Fare kullanmıyorsanız **belge görüntüleyiciyi** aşağıdaki gibi kapatın:

▶

- ▶ Üst karakter tuşuna basın: **Belge görüntüleyici**, aşağı açılan **Dosya** menüsünü açar

↓

- ▶ **Kapat** menü öğesini seçin ve **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, dosya yönetimine geri döner

ENT

Excel dosyalarının gösterilmesi ve düzenlenmesi

Uzantısı **xls**, **xlsx** veya **csv** olan Excel dosyalarını doğrudan TNC'de açmak ve düzenlemek için aşağıdaki adımları uygulayın:

PGM
MGT

- ▶ Dosya yönetimini aç
- ▶ Excel dosyasının kaydedildiği dizini seçin
- ▶ İmleci Excel dosyasına hareket ettirin
- ▶ **ENT** tuşuna basın: TNC, Excel dosyasını **Gnumeric** ek aracıyla kendine has bir uygulamada açar

ENT



ALT+TAB tuş kombinasyonu her an TNC yüzeyine geri dönebilir ve Excel dosyasını açık bırakabilirsiniz. Alternatif olarak fare ile görev çubuğundaki ilgili sembole tıklayarak TNC arayüzüne geçebilirsiniz.



Fare imlecini bir butona getirdiğinizde ilgili butonun fonksiyonuna yönelik kısa bir bilgi metni çıkar. **Gnumeric** kullanımına dair ayrıntılı bilgiyi **Yardım** bölümünde bulabilirsiniz.

Gnumeric öğesini sonlandırmak için aşağıdakileri uygulayın:

- ▶ Fare ile **Dosya** menü öğesini seçin
- ▶ **Kapat** menü öğesini seçin: TNC, dosya yönetimine geri döner

Fare kullanmıyorsanız **Gnumeric** ek aracını aşağıdaki gibi kapatın:

▶

- ▶ Üst karakter tuşuna basın: **Gnumeric** ek aracı, **Dosya** aşağı açılan menüsünü açar

↓

- ▶ **Kapat** menü öğesini seçin ve **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, dosya yönetimine geri döner

ENT

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

İnternet dosyalarının gösterilmesi

Uzantısı **htm** veya **html** olan internet dosyalarını doğrudan TNC'de açmak ve düzenlemek için aşağıdaki adımları uygulayın:

PGM
MGT

- ▶ Dosya yönetimini açın
- ▶ İnternet dosyasının kaydedildiği dizini seçin
- ▶ İmleci internet dosyasına hareket ettirin
- ▶ **ENT** tuşuna basın: TNC, internet dosyasını **web tarayıcı** ek aracıyla kendine has bir uygulamada açar

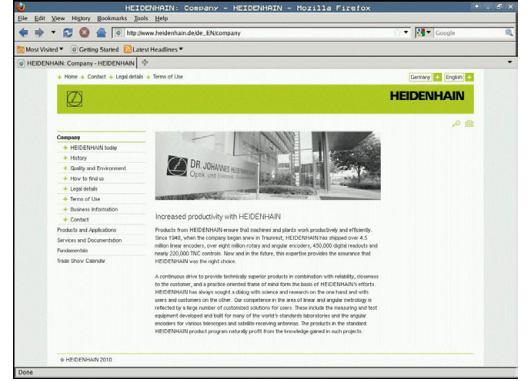
ENT



ALT+TAB tuş kombinasyonu ile her an TNC yüzeyine geri dönebilir ve PDF dosyasını açık bırakabilirsiniz. Alternatif olarak fare ile görev çubuğundaki ilgili sembole tıklayarak TNC arayüzüne geçebilirsiniz.



Fare imlecini bir butona getirdiğinizde ilgili butonun fonksiyonuna yönelik kısa bir bilgi metni çıkar. **Web tarayıcı** kullanımına yönelik daha fazla bilgiyi **Yardım** bölümünde bulabilirsiniz.



Web tarayıcısını sonlandırmak için aşağıdakileri uygulayın:

- ▶ Fare ile **File** menü öğesini seçin
- ▶ **Quit** menü öğesini seçin: TNC, dosya yönetimine geri döner

Fare kullanmıyorsanız **web tarayıcı** öğesini aşağıdaki gibi kapatın:



- ▶ Üst karakter tuşuna basın: **web tarayıcı**, **File** aşağı açılır menüsünü açar



- ▶ **Quit** menü öğesini seçin ve **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, dosya yönetimine geri döner

ENT

ZIP arşivleriyle çalışma

Uzantısı **zip** olan ZIP arşivlerini doğrudan TNC'de açmak ve düzenlemek için aşağıdaki adımları uygulayın:

PGM
MGT

- Dosya yönetimini açın
- Arşiv dosyasının kaydedildiği dizini seçin
- İmleci arşiv dosyasına hareket ettirin
- **ENT** tuşuna basın: TNC, arşiv dosyasını **Xarchiver** ek aracıyla kendine has bir uygulamada açar



ALT+TAB tuş kombinasyonu ile her an TNC yüzeyine geri dönebilir ve arşiv dosyasını açık bırakabilirsiniz. Alternatif olarak fare ile görev çubuğundaki ilgili sembole tıklayarak TNC arayüzüne geçebilirsiniz.



Fare imlecini bir butona getirdiğinizde ilgili butonun fonksiyonuna yönelik kısa bir bilgi metni çıkar.
Xarchiver öğesinin kullanımına dair ayrıntılı bilgiyi **Yardım** bölümünde bulabilirsiniz.



TNC'nin, NC programları ve NC tablolarını sıkıştırıp çıkartırken ikiliden ASCII'ye ve tersine bir dönüştürme yapmadığını unutmayın. Başka yazılım sürümleri ile NC kumandalarına yapılan aktarımlarda bu tür dosyalar TNC tarafından okunamayabilir.

Xarchiver ögesini sonlandırmak için aşağıdakileri uygulayın:

- Fare ile **Arşiv** seçin
- **Sonlandır** menü öğesini seçin: TNC dosya yönetimine geri döner

Fare kullanmıyorsanız **Xarchiver** ögesini aşağıdaki gibi kapatın:



- Üst karakter tuşuna basın: **Xarchiver**, aşağı açılan **Arşiv** menüsünü açar



- **Sonlandır** menü öğesini seçin ve **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, dosya yönetimine geri döner

ENT

FXPIDD_21P - March 1987 @ S.2

Archive Action Help

Location

Filename	Permissions	Version	Size	Original	Compressed	Method	Date	Time
Active POC	-rwx--	2.0	319	320			10 May 87	07:05
h2h	-rwx--	2.0	319	320			10 May 87	07:05
PKSL3COMB.H	-rwx--	2.0	2468	744		defL	10 May 87	13:50
h2mc2	-rwx--	2.0	2543	3012		defL	6 Apr 89	16:31
h2h3	-rwx--	2.0	405860	94167		defL	5 Mar 89	10:55
h2h	-rwx--	2.0	535055	83261		defL	5 Mar 89	10:41
PK2.H	-rwx--	2.0	455	309		defL	10 May 87	13:50
PK4.H	-rwx--	2.0	948	394		defL	10 May 87	13:50
PK2.H	-rwx--	2.0	449	241		defL	10 May 87	13:50
PK2.H	-rwx--	2.0	348	189		defL	18 Sep 87	13:39
h2mc2.h	-rwx--	2.0	266	169		defL	10 May 87	13:50
country.h	-rwx--	2.0	509	252		defL	16 May 87	13:50
h2p2.h	-rwx--	2.0	381	239		defL	16 May 87	13:50
h2h	-rwx--	2.0	518	261		defL	27 Apr 87	10:36
h2p2.h	-rwx--	2.0	601	325		defL	13 Jun 87	13:08
h2p22	-rwx--	2.0	601	327		defL	30 Jul 89	08:49
ANKER.H	-rwx--	2.0	580	310		defL	10 May 87	13:50
ANKER2.H	-rwx--	2.0	587	323		defL	16 May 87	13:50

92 files (1.7 MB)

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Metin dosyalarının gösterilmesi veya düzenlenmesi

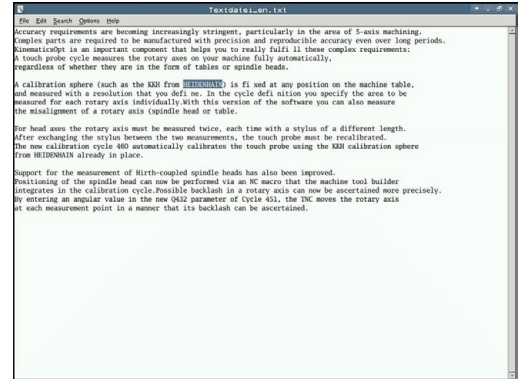
Metin dosyalarını (ASCII dosyaları, örneğin **txt** uzantılı olanlar) açmak ve düzenlemek için dahili metin editörünü kullanın.

Aşağıdaki şekilde hareket edin:

PGM
MGT

- ▶ Dosya yönetimini aç
- ▶ Metin dosyasının kaydedildiği sürücü ve dizini seçin
- ▶ İmleci metin dosyasına hareket ettirin
- ▶ **ENT** tuşuna basın: Dahili metin editörlü metin dosyası açılır

ENT



Alternatif olarak, ASCII dosyalarını **Leafpad** ek aracıyla açabilirsiniz. **Leafpad** dahilinde Windows tarafından bilinen ve metinleri hızlı bir şekilde düzenleyebileceğiniz kısa yollar mevcuttur (CTRL+C, CTRL+V,...).



ALT+TAB tuş kombinasyonu ile her an TNC yüzeyine geri dönebilir ve metin dosyasını açık bırakabilirsiniz. Alternatif olarak fare ile görev çubuğundaki ilgili sembole tıklayarak TNC arayüzüne geçebilirsiniz.

Leafpad ögesini açmak için aşağıdakileri uygulayın:

- ▶ Tuş takımında fareyle HEIDENHAIN simgesi **Menü** ögesini seçin
- ▶ Aşağı açılan menüde **Tools** ve **Leafpad** menü öğelerini seçin

Leafpad ögesini sonlandırmak için aşağıdakileri uygulayın:

- ▶ Fare ile **Dosya** menü ögesini seçin
- ▶ **Sonlandır** menü ögesini seçin: TNC dosya yönetimine geri döner

Video dosyalarını gösterme



Bu fonksiyon, makine üreticisi tarafından serbest bırakılmalı ve uyarlanmalıdır.
Makine el kitabını dikkate alın!

Video dosyalarını doğrudan TNC'de açmak için aşağıdaki adımları uygulayın:

PGM
MGT

- ▶ Dosya yönetimini açın
- ▶ Video dosyasının kaydedildiği dizini seçin
- ▶ İmleci video dosyasına hareket ettirin
- ▶ **ENT** tuşuna basın: TNC, video dosyasını kendine has bir uygulamada açar

ENT

Grafik dosyalarını gösterme

Uzantısı bmp, gif, jpg veya png olan grafik dosyalarını doğrudan TNC'de açmak ve düzenlemek için aşağıdaki adımları uygulayın:

PGM
MGT

- ▶ Dosya yönetimini açın
- ▶ Grafik dosyasının kaydedildiği dizini seçin
- ▶ İmleci grafik dosyasına hareket ettirin
- ▶ **ENT** tuşuna basın: TNC, grafik dosyasını **ristretto** ek aracıyla kendine has bir uygulamada açar

ENT



ALT+TAB tuş kombinasyonu ile her an TNC yüzeyine geri dönebilir ve grafik dosyasını açık bırakabilirsiniz. Alternatif olarak fare ile görev çubuğundaki ilgili sembole tıklayarak TNC arayüzüne geçebilirsiniz.



ristretto öğesinin kullanımına dair ayrıntılı bilgiyi **Yardım** bölümünde bulabilirsiniz.



ristretto öğesini sonlandırmak için aşağıdakileri uygulayın:

- ▶ Fare ile **Dosya** menü öğesini seçin
- ▶ **Sonlandır** menü öğesini seçin: TNC dosya yönetimine geri döner

Fare kullanmıyorsanız **ristretto** ek aracını aşağıdaki gibi kapatın:

▶

- ▶ Üst karakter tuşuna basın: **ristretto**, aşağı açılan **Dosya** menüsü açılır

↓

- ▶ **Sonlandır** menü öğesini seçin ve **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, dosya yönetimine geri döner

ENT

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

ITC'ler için ek araçlar

Aşağıdaki ek araçlarla, bağlı ITC'lerin dokunmatik ekranları için çeşitli ayarları yapabilirsiniz.

ITC'ler, kendi kayıt ortamları bulunmayan ve böylece kendi işletim sistemine sahip olmayan endüstriyel bilgisayarlardır. ITC'ler, bu özellikleriyle IPC'lerden ayrılmaktadır.

ITC'ler örn. esas kumandanın klonları olarak çok sayıda büyük makinelerde kullanılmaktadır.



Bağlı ITC'ler ve IPC'lerin gösterge ve fonksiyonlarını makine üreticiniz tanımlar ve yapılandırır.

Ek araç	Uygulama
ITC Calibration	4 nokta kalibrasyon
ITC Gestures	Hareket kumandasının konfigürasyonu
ITC Touchscreen Configuration	Dokunma duyarlılığı seçimi



Kumanda, ITC'ler için ek araçları görev çubuğunda sadece ITC bağlıyken sunar.

ITC Calibration

ITC Calibration ek aracıyla, görüntülenen fare imlecinin pozisyonu ile parmağınızın gerçek dokunma pozisyonunu kalibre edersiniz.

Aşağıdaki durumlarda ITC Calibration ile bir kalibrasyon önerilir:

- Dokunmatik ekranın değiştirilmesinden sonra
- Dokunmatik ekran pozisyonunun değiştirilmesi halinde (değişen bakış açısı nedeniyle paralaks hatası)

Kalibrasyon aşağıdaki adımları kapsar:

- ▶ Ek aracın kumandada görev çubuğu yardımıyla başlatılması
- > ITC, ekran köşelerinde dört adet dokunma noktasıyla birlikte kalibrasyon arayüzünü açar
- ▶ Görüntülenen dört dokunma noktasına ardı ardına dokunun
- > ITC, başarılı kalibrasyon sonrasında kalibrasyon arayüzünü kapatır

ITC Gestures

Makine üreticisi, ITC Gestures ek aracıyla dokunmatik ekranın hareket kumandasını yapılandırır.



Bu fonksiyonu sadece makine üreticinizle görüşerek kullanabilirsiniz!

ITC Touchscreen Configuration

ITC Touchscreen Configuration ek aracıyla dokunmatik ekranın dokunma duyarlılığını seçersiniz.

ITC aşağıdaki seçim olanaklarını sunar:

- **Normal Sensitivity (Cfg 0)**
- **High Sensitivity (Cfg 1)**
- **Low Sensitivity (Cfg 2)**

Standart olarak **Normal Sensitivity (Cfg 0)** ayarını kullanın. Bu ayarda eldivenle kullanımda sorun yaşarsanız **High Sensitivity (Cfg 1)** ayarını seçin.



ITC'nin dokunmatik ekranı sıçrayan suya karşı korumalı değilse **Low Sensitivity (Cfg 2)** ayarını seçin. Bu sayede ITC'nin su damlalarını dokunma olarak algılamamasını sağlarsınız.

Kalibrasyon aşağıdaki adımları kapsar:

- ▶ Ek aracın kumandada görev çubuğu yardımıyla başlatılması
- > ITC, üç seçim noktasıyla birlikte bir açılır pencere açar
- ▶ Dokunma duyarlılığını seçin
- ▶ **OK** butonuna basın
- > ITC, açılır pencereyi kapatır

Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Harici bir veri taşıyıcısı ile veri alışverişi



Verileri harici veri taşıyıcısına aktarmadan önce, veri arayüzünü kurmanız gerekir.

Diğer bilgiler: Veri arayüzleri kurma, sayfa 657

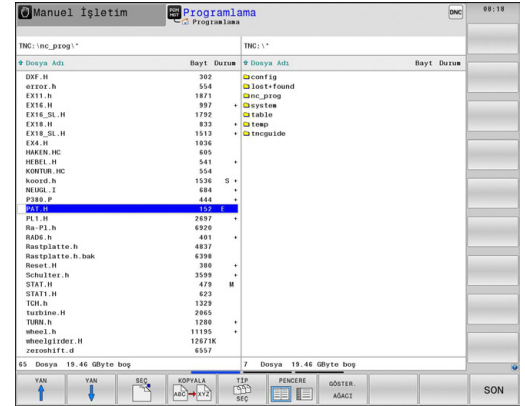
Verileri seri arayüz üzerinden alırsanız daha sonra kullanılan, tekrarlanan aktarım uygulamaları ile giderebileceğiniz, veri aktarım yazılımına bağlı problemler oluşabilir.

PGM
MGT

- Dosya yönetimini açın



- Veri aktarımı için ekran düzenini seçin: **PENCERE** yazılım tuşuna basın.



İmleci, aktarmak istediğiniz dosyaya taşımak için ok tuşlarını kullanın:



- İmleci bir pencerede yukarı ve aşağı hareket ettirir



- İmleci sağdaki pencereden soldaki pencereye ve tersi yönde hareket ettirir



TNC'den harici veri taşıyıcısına kopyalamak isterseniz sol penceredeki imleci aktarılabacak dosyaya taşıyın.

Harici veri taşıyıcısından TNC'ye kopyalamak isterseniz sağ penceredeki imleci aktarılabacak dosyaya taşıyın.



- Başka bir sürücü veya dizin seçin: **GÖSTER. AĞACI** yazılım tuşuna basın



- İstenen dizini ok tuşlarıyla seçin
- İstenen dosyayı seçin: **GÖSTER. DOSYALAR** yazılım tuşuna basın



- İstenen dosyayı ok tuşlarıyla seçin
- Tekil dosyayı aktarın: **KOPYALA** yazılım tuşuna basın

- **OK** yazılım tuşu veya **ENT** tuşuyla onaylayın. TNC, kopyalama aşaması hakkında bilgi veren durum penceresini ekrana getirir veya



- Veri aktarımını sonlandırın: **PENCERE** yazılım tuşuna basın. TNC, dosya yönetimi için standart pencereyi tekrar gösterir

Ağda TNC

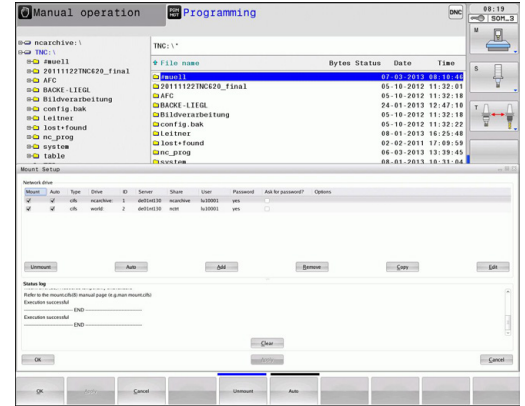


Ethernet kartını ağa bağlamanız gerekir.

Diğer bilgiler: Ethernet arayüzü , sayfa 663
TNC, ağ işletimi sırasındaki hata mesajlarının protokolünü hazırlar.

Diğer bilgiler: Ethernet arayüzü , sayfa 663

TNC bir ağa bağlıysa sol dizin penceresinde ek sürücüler kullanımınıza sunulur. Önceden tanımlanmış tüm fonksiyonlar (sürücü seçin, dosyaları kopyalayın vb.) erişim hakkınız izin verdiği sürece ağ sürücülerini için de geçerlidir.



Ağ sürücüsünü sökün ve çözün

PGM
MGT

- Dosya yönetimini seçin: **PGM MGT** tuşuna basın

Ağ

- Ağ ayarlarını seçin: **AĞ** yazılım tuşuna (ikinci yazılım tuşu çubuğu) basın
- Ağ sürücülerini yönetimi: **AĞ BİRLEŞ. TANIML.** yazılım tuşuna basın. TNC, sağ pencerede erişim sağlayabileceğiniz olası ağ sürücülerini gösterir. Aşağıda tanımlanan yazılım tuşlarıyla her sürücü için bağlantıları belirleyin

Yazılım tuşu Fonksiyon

Bağla	Ağ bağlantısı oluşturun, TNC Mount sütununu bağlantı etkin durumdayken işaretler.
Ayır	Ağ bağlantısını sonlandır
Otom.	TNC'yi açarken ağ bağlantısını otomatik oluşturun. Bağlantı otomatik olarak oluşturulduğunda TNC, Oto sütununu işaretler
Ekle	Yeni ağ bağlantısı oluşturun
Çıkar	Mevcut ağ bağlantısını sil
Kopyala	Ağ bağlantısını kopyala
Edit	Ağ bağlantısını düzenle
Temizle	Durum penceresini sil

TNC'de USB aygıtları

**Dikkat, veri kaybı yaşanabilir!**

USB arayüzünü sadece aktarma ve yedekleme için kullanın, programların düzenlenmesi ve işlenmesi için kullanmayın.

Verileri USB cihazları üzerinden kolayca kaydedebilir veya TNC'de çalıştırabilirsiniz. TNC alttaki USB blok cihazlarını destekler:

- FAT/VFAT dosya sistemli disket sürücüler
- FAT/VFAT dosya sistemli bellek çubukları
- FAT/VFAT dosya sistemli sabit diskler
- Joliet (ISO9660) dosya sistemli CD-ROM sürücüleri

TNC, bu tür USB cihazlarını takma sırasında otomatik tanır.

TNC, diğer dosya sistemleri olan (örn. NTFS) USB cihazlarını desteklemez. TNC, bu durumda takma işlemi sırasında **USB hata mesajı verir: TNC cihazı desteklemez.**



Bir USB veri ortamının bağlanması sırasında hata mesajı alırsanız SELinux güvenlik yazılımındaki ayarları kontrol edin.

Diğer bilgiler: SELinux güvenlik yazılımı, sayfa 100

Bir USB-Hub taksanız bile TNC, **USB: TNC cihazı desteklemiyor** hata mesajı yine verir. Bu durumda mesajı **CE** tuşuyla onaylayın.

Prensip olarak tüm USB cihazları üstte belirtilen dosya sistemleri ile TNC'ye bağlanabilir olmalıdır. Bazı durumlarda bir USB cihazının kumanda tarafından doğru biçimde algılanmaması söz konusu olabilir. Bu durumlarda başka bir USB cihazı kullanın.

Dosya yönetiminde USB cihazlarını izin ağacında özel sürücü olarak görürsünüz, böylece önceki bölümlerde tanımlanan fonksiyonlar dosya yönetimi için kullanılabilir.



Makine üreticisi, USB cihazları için sabit isimler verebilir. Makine el kitabını dikkate alın!

USB cihazını çıkarın

Bir USB cihazını çıkarmak için aşağıdakileri uygulamanız gerekir:

-  ► Dosya yönetimini seçin: **PGM MGT** tuşuna basın
-  ► Ok tuşuyla sol pencereyi seçin
-  ► Bir ok tuşuyla çıkarılacak USB cihazını seçin
-  ► Yazılım tuşu çubuğuna geçin
-  ► Ek fonksiyonları seçin
-  ► Yazılım tuşu çubuğuna geçin
-  ► USB cihazını kaldırma fonksiyonunu seçin: TNC, USB cihazını dizin ağacından kaldırır ve **USB cihazı şimdi kaldırılabilir** mesajını verir.
- USB cihazını çıkarın
-  ► Dosya yönetimini sonlandırın

Aşağıdaki yazılım tuşunu onaylayarak tam tersi bir işlemle, önceden çıkarılmış bir USB cihazını tekrar bağlayabilirsiniz:

-  ► USB cihazının tekrar takılması fonksiyonunu seçin

4

**Programlama:
Programlama
yardımları**

Programlama: Programlama yardımları

4.1 Yorum ekleme

4.1 Yorum ekleme

Uygulama

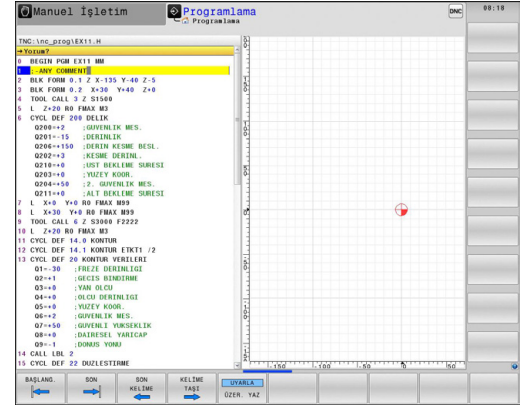
Bir çalışma programında, program adımlarını açıklamak ve uyarı yapmak için yorum ekleyebilirsiniz.



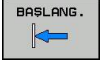
lineBreak (No. 105404) makine parametresine bağlı olarak TNC, ekranda tam olarak görüntülenemeyen yorumları birden fazla satırda gösterir veya ekranda >> işareti görüntülenir.

Bir yorum tümcesinde son karakter yaklaşık işareti olmamalıdır (~).

Bir yorum girmek için aşağıdaki imkanlar mevcuttur.



Yorum değiştirme fonksiyonları

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Yorumun başlangıcına atlama
	Yorumun sonuna atlama
	Bir kelime başlangıcına atlama. Kelimeler bir boşluk ile ayrılır
	Bir kelimenin sonuna atlama. Kelimeler bir boşluk ile ayrılır
	Ekleme modu ile üzerine yazma modu arasında geçiş

Programlama: Programlama yardımları

4.2 NC programlarının gösterimi

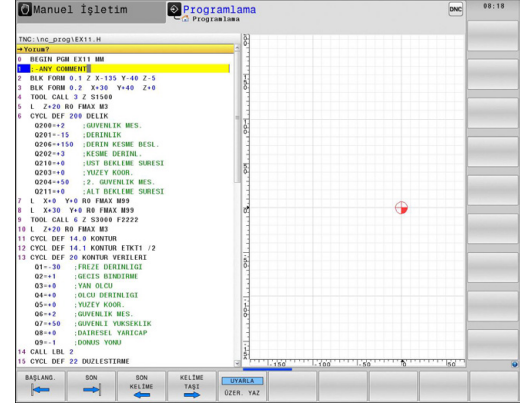
4.2 NC programlarının gösterimi

Söz diziminin öne çıkarılması

TNC, söz dizimi elemanlarını anlamlarına göre farklı renklerle ekrana getirir. Renkli vurgular sayesinde programlar daha rahat okunur ve daha düzenli olur.

Söz dizimi elemanlarının renkli olarak vurgulaması

Kullanım	Renk
Standart renk	Siyah
Açıklamaların gösterilmesi	Yeşil
Sayı değerlerinin gösterilmesi	Mavi
Tümce no	Lila



Kaydırma çubuğu

Program penceresinin sağ köşesinde bulunan kaydırma çubuğu ile ekran içeriğini fare yardımıyla kaydırabilirsiniz. Ayrıca kaydırma çubuğun ebadı ve konumu, program uzunluğu ve imleç konumu hakkında bilgi verir.

4.3 Programların düzenlenmesi

Tanımlama, kullanım imkanı

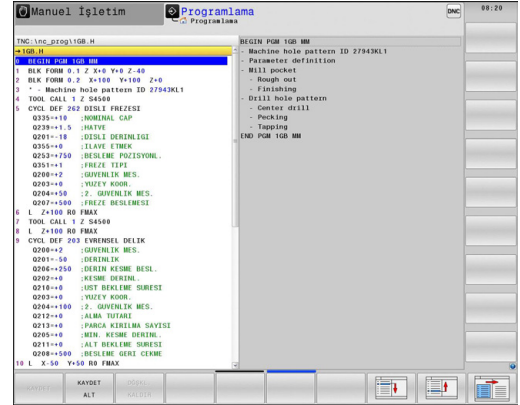
TNC size, çalışma programını düzenleme tümceleriyle yorumlama imkanı verir. Düzenleme tümceleri, aşağıdaki program satırları için yorumlar veya başlıklar olarak anlaşılan kısa metinlerdir (maks. 252 karakter).

Uzun ve karmaşık programlar, yararlı düzenleme tümceleri ile genel bakış sağlanır ve daha anlaşılır şekilde oluşturulabilir.

Bu işlem, programda daha sonra yapılan değişiklikleri kolaylaştırır. Ayırma tümcelerini çalışma programında istediğiniz bir yere ekleyebilirsiniz.

Anahat tümceleri ek olarak ayrı bir pencerede gösterilebilir ve işlenebilir veya tamamlanabilir. Bunun için uygun ekran düzenini kullanın.

Eklenen anahat noktaları TNC tarafından ayrı bir dosyada yönetilir (uzantısı .SEC.DEF). Böylece anahat penceresindeki yönlendirme hızı artar.



Düzenleme penceresini gösterin/aktif pencereyi değiştirin

-  ▶ Düzenleme penceresini gösterin: **PROGRAM + DÜZENL.** ekran taksimini seçin
-  ▶ Aktif pencereyi değiştirin: **PENCERE DEĞİŞİMİ** yazılım tuşuna basın

Anahat tümcesini program penceresine ekleyin

- ▶ Arkasına düzenleme tümcesi eklemek istediğiniz tümceyi seçin

-  ▶ **SPEC FCT** tuşuna basın
-  ▶ **PROGRAMLAMA YARDIMLARI** yazılım tuşuna basın
-  ▶ **DİZİLİM UYARLA** yazılım tuşuna basın
-  ▶ Düzenleme metnini girin
- ▶ Gerekirse yazılım tuşuyla anahat derinliğini değiştirin



Anahat tümcelerini **Shift + 8** tuş kombinasyonu ile ekleyebilirsiniz.

Düzenleme penceresindeki tümceleri seçin

Anahat penceresinde tümceden tümceye atlarsanız TNC, tümce göstergesini program penceresinde uygular. Bu sayede birkaç adımda büyük program bölümlerini atlayabilirsiniz.

Programlama: Programlama yardımları

4.4 Hesap makinesi

4.4 Hesap makinesi

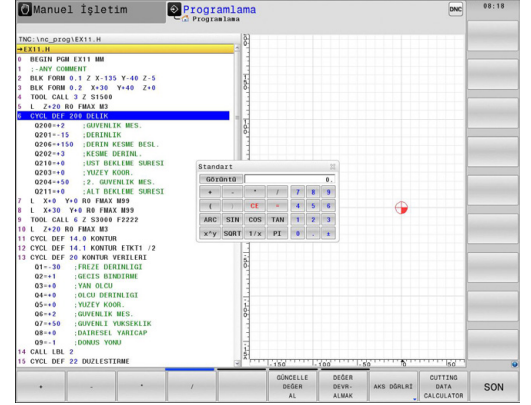
Kullanım

TNC bir hesap makinesi üzerinden en önemli matematik fonksiyonlarını ekler.

- **CALC** tuşu ile hesap makinesini ekrana getirme veya kapatma
- Hesaplama fonksiyonlarını seçin: Kısa yolu yazılım tuşu vasıtasıyla veya harici bir Alfa klavyesiyle girin.

Hesaplama fonksiyonu Kısa komut (yazılım tuşu)

Toplama	+
Çıkarma	-
Çarpma	*
Bölme	/
Parantez hesaplama	()
Arc Cosinus	ARC
Sinüs	SIN
Kosinüs	COS
Tanjant	TAN
Değer kuvvetlerini almak	X^Y
Kare kökünü alma	SQRT
Tersine fonksiyon	1/x
PI (3.14159265359)	PI
Değeri ara belleğe ekleyin	M+
Ara bellek değeri	MS
Ara belleği çağırın	MR
Ara belleği silin	MC
Doğal logaritma	LN
Logaritma	LOG
Üstel fonksiyon	e^x
Cebirsel işareti kontrol et	SGN
Mutlak değer oluşturun	ABS



Hesaplama fonksiyonu	Kısa komut (yazılım tuşu)
Virgül sonrası haneleri kesin	DAH
Virgül öncesi haneleri kesin	FRAC
Modül değer	MOD
Görünüm seç	Görünüm
Değeri sil	CE
Ölçüm birimi	MM ya da İNÇ
Açı değerini radyan ölçümde gösterin (Standart: Derece cinsinde açı değeri)	RAD
Sayı değerinin gösterilme türünü seçin	DEC (ondalık) ya da HEX (onaltılık)

Hesaplanan değeri programa alma

- Ok tuşları ile hesaplanan değerin alınması gereken kelimeyi seçme
- **CALC** tuşu ile hesap makinesini ekrana getirin ve istediğiniz hesaplamayı yapın
- "Gerçek pozisyonu kabul et" veya **DEĞER DEVRALMAK** tuşuna basın: TNC, hesaplanan değeri aktif giriş alanına alır ve hesap makinesini kapatır



Bir hesap makinesindeki bir programdaki değerleri de devralabilirsiniz. **GEÇERLİ DEĞERİ AL** yazılım tuşuna veya **GOTO** tuşuna basarsanız TNC, etkin girdi alanının değerini hesap makinesine alır. Hesap makinesi, işletim türünün değişmesinden sonra da etkin kalır. Hesap makinesini kapatmak için **END** yazılım tuşuna basın.

Programlama: Programlama yardımları

4.4 Hesap makinesi

Hesap makinesinin fonksiyonları

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	İlgili eksen pozisyonunun değerini hesap makinesinde nominal değer veya referans değeri olarak kabul edin
	Etkin girdi alanındaki sayısal değeri hesap makinesine alın
	Hesap makinesindeki sayısal değeri etkin girdi alanına alın
	Hesap makinesindeki sayısal değeri kopyalayın
	Kopyalanan sayısal değeri hesap makinesine ekleyin
	Kesim verileri işlemcisini açın



Hesap makinesini klavyenizin ok tuşlarıyla da kaydırabilirsiniz. Bir fare bağladıysanız hesap makinesini fareyle de pozisyonlayabilirsiniz.

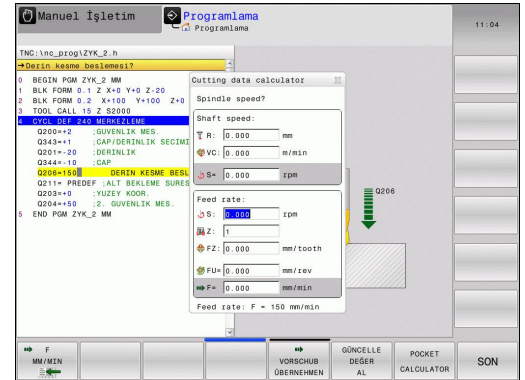
4.5 Kesim verileri işlemcisi

Uygulama

Kesim verileri işlemcisiyle bir işleme süreci için S mil devri ve beslemeyi hesaplayabilirsiniz. Hesaplanan değerleri ardından NC programında açık bir besleme veya devir sayısı diyaloguna aktarabilirsiniz.



Besleme ve devir sayısı verileri dönme ve frezeleme işleminde farklılık gösterdikleri için kesim verileri işlemcisiyle torna işleminde kesim verileri hesaplaması yapamazsınız. Beslemeler, dönme sırasında genellikle de devir başına milimetre (mm/dev.) olarak tanımlanır (**M136**), ama kesim verileri işlemcisi beslemeleri her zaman dakika başına milimetre (mm/dak.) olarak hesaplar. Ayrıca, kesim verileri işlemcisinde yarıçap esas alınır, ancak döndürme işleminde malzemenin çapı gereklidir.



Kesim verileri işlemcisini açmak için **KESİM VERİLERİ İŞLEMCİSİNE** basın. TNC, şu durumlarda yazılım tuşunu gösterir:

- Hesap makinesini açtığınızda (**CALC** tuşu)
- devir sayısı girdisi için **TOOL CALL** tümcesinde diyalog alanında açtığınızda
- diyalog alanını besleme girişi için hareket tümcelerinde veya döngülerde açtığınızda
- manuel işletimde bir besleme girdiğinizde (**F** yazılım tuşu)
- manuel işletimde bir mil devri girdiğinizde (**S** yazılım tuşu)

Devir sayısı veya besleme hesapladığınıza bağlı olarak, kesim verileri işlemcisi farklı girdi alanlarıyla gösterilir:

Devir sayısı hesaplama penceresi:

Seri kodu	Anlamı
R:	Alet yarıçapı (mm)
VC:	Kesme hızı (m/dak)
S=	Mil devir sayısı sonucu (dev/dak)

Programlama: Programlama yardımları

4.5 Kesim verileri işlemcisi

Besleme hesaplama penceresi:

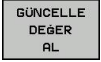
Seri kodu	Anlamı
S:	Mil devri sayısı (dev/dak)
Z:	Aletteki dişlerin sayısı (n)
FZ:	Diş başına besleme (mm/diş)
FU:	Devir başına besleme (mm/dev)
F=	Besleme hesaplama sonucu (mm/dak)



Beslemeyi TOOL CALL tümcesinde de hesaplayabilirsiniz ve aşağıdaki hareket tümcelerine ve döngülere otomatikman alabilirsiniz. Bunun için hareket tümceleri veya döngülerde besleme girdisi sırasında F AUTO yazılım tuşunu seçin. TNC, TOOL CALL tümcesinde tanımlanan beslemeyi seçer. Beslemeyi sonradan değiştirmeniz gerekirse yapmanız gereken besleme değerini sadece TOOL CALL tümcesinde uyumlu hale getirmektir.

Kesim verileri işlemcisindeki fonksiyonlar:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Kesim verileri işlemcisi formundaki devir sayısını, açılmış bir diyalog alanına aktarın
	Kesim verileri işlemcisi formundaki beslemeyi, açılmış bir diyalog alanına aktarın
	Kesim verileri işlemcisi formundaki kesim hızını açılmış bir diyalog alanına aktarın
	Kesim verileri işlemcisi formundaki diş başına beslemeyi, açılmış bir diyalog alanına aktarın
	Kesim verileri işlemcisi formundaki devir başına beslemeyi, açılmış bir diyalog alanına aktarın
	Alet yarıçapını kesim verileri işlemcisi formuna aktarın
	Açılmış diyalog alanından devir sayısını kesim verileri işlemcisi formuna aktarın
	Açılmış diyalog alanından beslemeyi kesim verileri işlemcisi formuna aktarın

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Açılmış diyalog alanından devir başına beslemeyi kesim verileri işlemcisi formuna aktarın
	Açılmış diyalog alanından dış başına beslemeyi kesim verileri işlemcisi formuna aktarın
	Açılmış diyalog alanından değeri kesim verileri işlemcisi formuna aktarın
	Hesap makinesine geçin
	Kesim verileri işlemcisini ok işareti yönüne kaydırın
	Kesim verileri işlemcisini ortaya konumlandırın
	İnç değerlerini kesim verileri işlemcisinde kullanın
	Kesim verileri işlemcisini sonlandırın

Programlama: Programlama yardımları

4.6 Programlama grafiği

4.6 Programlama grafiği

Programlama grafiğini uygula / uygulama

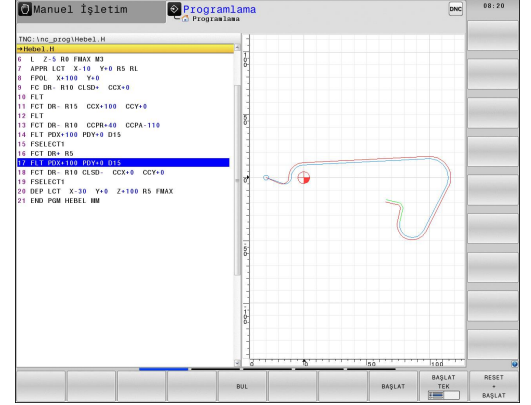
Bir program oluştururken, TNC, programlanan konturu bir 2D çizgisel grafikte gösterebilir.

- Ekran düzeni için programı sola ve grafiği sağa taşıyarak değiştirin: Ekran değiştirme tuşuna ve **PROGRAM + GRAFİK** yazılım tuşuna basın



- **OTOM. İŞARET** yazılım tuşunu **AÇIK** olarak ayarlayın. Program satırlarını girerken, TNC programlanan her hat hareketini grafik penceresinin sağ tarafında gösterir

TNC'nin grafiği birlikte uygulamaması gerekiyorsa **OTOM. İŞARET** yazılım tuşunu **KAPALI** konumuna getirin.



Mevcut program için program grafiği oluşturun

- Ok tuşlarıyla tümceyi, grafik oluşturulana kadar seçin ve **GOTO** seçeneğine basın ve istediğiniz tümce numarasını doğrudan girin



- Grafik oluşturun: **RESET + BAŞLAT** yazılım tuşuna basın

Diğer fonksiyonlar:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Programlama grafiğini tam olarak oluşturun
	Programlama grafiğini tümce olarak oluşturun
	Programlama grafiğini komple oluşturun veya RESET + BAŞLAT işlemini tamamlayın
	Programlama grafiğini durdurun. Bu yazılım tuşu sadece TNC bir programlama grafiği oluştururken ekrana gelir
	Üstten görünümün seçilmesi
	Önden görünümün seçilmesi
	Yandan görünümün seçilmesi

Programlama: Programlama yardımları

4.6 Programlama grafiği

Tümce numarasını göster ve gizle



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın



- Tümce numaralarının gösterilmesi: **SET NO GÖSTER GİZLE** yazılım tuşunu **GÖSTER** konumuna getirin
- Tümce numaralarının gizlenmesi: **SET NO GÖSTER GİZLE** yazılım tuşunu **GİZLE** konumuna getirin

Grafik silme



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın



- Grafik silme: **GRAFİK SİL** yazılım tuşuna basın

Parmaklık çizgilerini ekrana getirme



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın



- Parmaklık çizgilerini ekrana getirin: **PARMAKLİK ÇİZGİLERİNİ GÖSTER** yazılım tuşuna basın

Kesit büyütme veya küçültme

Bir grafik görünümünü kendiniz de belirleyebilirsiniz.

- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yap

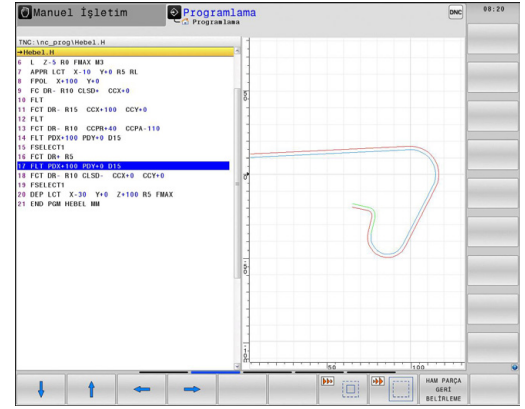
Böylece aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Bölümü kaydırmak için ilgili yazılım tuşuna basın
	
	
	
	Bölümü küçültmek için yazılım tuşuna basın
	Bölümü büyütme için yazılım tuşuna basın

HAM PARÇAYI SIFIRLA yazılım tuşu ile ilk baştaki kesiti tekrar oluşturun.

Grafik gösterimini fareyle de değiştirebilirsiniz. Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

- Oluşturulan modeli kaydırmak için: Farenin orta tuşunu veya fare tekerleğini basılı tutun ve fareyi hareket ettirin. Aynı zamanda Shift tuşuna basarsanız modeli sadece yatay veya dikey olarak kaydırabilirsiniz
- Belli bir alanı büyütme için: Sol fare tuşunu basılı tutarak alanı seçin. Sol fare tuşunu bıraktıktan sonra TNC bu görünümü büyütür
- Belli bir alanı hızlı bir şekilde büyütme veya küçültme için: Fare tekerleğini öne veya arkaya çevirin



Programlama: Programlama yardımları

4.7 Hata mesajları

4.7 Hata mesajları

Hatayı göster

TNC hatayı şuralarda gösterir:

- yanlış girişlerde
- programdaki mantıklı hatalarda
- uygulanmayan kontur elemanlarında
- kurallara uygun olmayan tarama sistemi kullanımları

Meydana gelen bir hata, baş satırda kırmızı yazıyla gösterilir. Bu esnada uzun ve çok satırlı hata mesajları kısaltılarak gösterilir. Mevcut tüm hatalarla ilgili eksiksiz bilgilere hata penceresinden ulaşabilirsiniz.

İstisnai olarak "Veri işleminde hata" meydana geldiğinde TNC, otomatik olarak hata penceresini açar. Bu türden bir hatayı siz gideremezsiniz. Sistemi sonlandırın ve TNC'yi yeniden başlatın.

Baş satırdaki hata mesajı silinene kadar ya da daha önemli bir hata mesajı ile değiştirilene kadar gösterilir.

Bir program tümcesindeki numarayı içeren bir hata mesajı, bu tümce veya önceden girilen bir tümce nedeniyle oluşur.

Hata penceresini açın

ERR

- **ERR** tuşuna basın. TNC hata penceresini açar ve mevcut bütün hata mesajlarını tam olarak gösterir

Hata penceresini kapat

SON

- **SON** yazılım tuşuna basın ya da

ERR

- **ERR** tuşuna basın. TNC hata penceresini kapatır

Programlama: Programlama yardımları

4.7 Hata mesajları

Hatayı sil

Hatayı, hata penceresinin dışından silme:

CE

- Başlık satırda gösterilen hatayı veya notu silin: **CE** tuşuna basın



Bazı durumlarda başka fonksiyonlar için kullanıldığından dolayı **CE** tuşunu hata silmek için kullanamazsınız.

Hatayı sil

- Hata penceresini açın

SİL

- Tek tek hata silin: İmleci, hata mesajı üzerine konumlandırın ve **SİL** yazılım tuşuna basın.

TÜM SİL

- Bütün hataları silin: **TÜM SİL** yazılım tuşuna basın.



Bir hatanın nedeni ortadan kaldırılmadıysa, bu hata silinemez. Bu durumda hata mesajı kalır.

Hata protokolü

TNC, meydana gelen hataları ve önemli olayları (örn. sistem başlatma) bir hata protokolünde kaydeder. Hata protokolünün kapasitesi sınırlıdır. Hata protokolü dolarsa TNC ikinci bir dosya kullanır. Bu da dolu ise birinci hata protokolü silinir ve yeniden yazılır vs. Gerekirse geçmişine bakmak için **GÜNCEL DOSYA**'dan **ÖNCEKİ DOSYA**'ya geçiş yapın.

- Hata penceresini açın.

PROTOKOL DOSYALARI

- **PROTOKOL DOSYALARI** yazılım tuşuna basın.

HATA PROTOKOL

- Hata protokolünü açın: **HATA PROTOKOL** yazılım tuşuna basın.

ÖNCEKİ DOSYA

- Gerekirse önceki log dosyasını ayarlayın: **ÖNCEKİ DOSYA** yazılım tuşuna basın.

GÜNCEL DOSYA

- Gerekirse güncel log dosyasını ayarlayın: **GÜNCEL DOSYA** yazılım tuşuna basın.

Hata log dosyasının en eski girişi dosyanın en başında – en yeni girişi dosyanın en sonunda durur.

Tuş protokolü

TNC, tuş girdilerini ve önemli olayları (örn. sistem başlatma) bir tuş protokolünde kaydeder. Tuş protokolünün kapasitesi sınırlıdır. Tuş protokolü dolu ise ikinci bir tuş protokolüne geçiş yapılır. Bu da dolu ise birinci tuş protokolü silinir ve yeniden yazılır vs. Gerekliyse girdi geçmişine bakmak için **GÜNCEL DOSYA**'dan **ÖNCEKİ DOSYA**'ya geçiş yapın.

	► PROTOKOL DOSYALARI yazılım tuşuna basın
	► Tuş protokolünü açın: TUŞ PROTOKOLÜ yazılım tuşuna basın
	► Gerekliyse önceki tuş dosyasını ayarlayın: ÖNCEKİ DOSYA yazılım tuşuna basın
	► Gerekliyse güncel tuş dosyasını ayarlayın: GÜNCEL DOSYA yazılım tuşuna basın

TNC, kullanım akışında basılan her kullanım alanı tuşunu bir tuş protokolüne kaydeder. En eski girişi dosyanın en başında – en yeni girişi dosyanın en sonunda durur.

Tuş ve yazılım tuşuna, protokolü görmek için genel bakış

Yazılım tuşu/ Fonksiyon tuşlar

	Tuş protokolü başlangıcına geçiş
	Tuş protokolünün sonuna geçiş
	Metin ara
	Güncel tuş protokolü
	Önceki tuş protokolü
	Satır ileri/geri
	
	Ana menüye geri dön

Programlama: Programlama yardımları

4.7 Hata mesajları

Bilgi metinleri

Örneğin izinsiz bir tuşa basma ya da geçerlilik alanının dışındaki bir değerin girilmesi gibi hatalı bir kullanımda TNC, sizi baş satırda (yeşil) bir uyarı metniyle bu hatalı kullanıma yönlendirir. TNC uyarı metnini geçerli bir sonraki girişte siler.

Servis dosyalarını kaydetme

Gerekli durumda "TNC'nin güncel durumu"nu kaydedebilirsiniz ve teknik servise değerlendirmesi için sunabilirsiniz. Bu esnada bir servis dosyaları grubu kaydedilir (makinenin güncel durumu ve işlem hakkında bilgi veren hata ve tuş protokolleri ile başka dosyalar).

Servis dosyalarını kaydet fonksiyonunu aynı dosya adıyla birçok kez uyguladığınızda, önceki kayıtlı servis dosyaları grubunun üzerine yazılır. Bu nedenle fonksiyonu tekrar uyguladığınızda farklı bir dosya adı kullanın.

Servis dosyalarını kaydetme

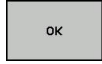
- Hata penceresini açın.



- **PROTOKOL DOSYALAR** yazılım tuşuna basın



- **SERVIS DOSYALARINI KAYDET** yazılım tuşuna basın: TNC, bir açılır pencere açar, burada servis dosyası için bir dosya adı veya komple yol girebilirsiniz



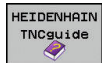
- Servis dosyalarını kaydedin: **OK** yazılım tuşuna basın

TNCguide yardım sistemini çağırın

Yazılım tuşu ile TNC yardım sistemini çağırabilirsiniz. Şu anda, yardım sistemi dahilinde **HELP** tuşuna basarak elde edeceğiniz hata açıklamasının aynısını elde edersiniz.



Makine üreticiniz bir yardım sistemini de kullanıma sunarsa TNC, ek **MAKİNE ÜRETİCİSİ** yazılım tuşunu ekrana getirir; bu tuşla söz konusu ayrı yardım sistemini çağırabilirsiniz. Burada yer alan hata mesajı ile ilgili diğer detaylı bilgileri bulabilirsiniz.



- **HEIDENHAIN** hata mesajları yardımını çağırın



- Eğer kullanıma sunulmuşsa, makineye özel hata mesajları yardımını çağırın

4.8 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi

Uygulama



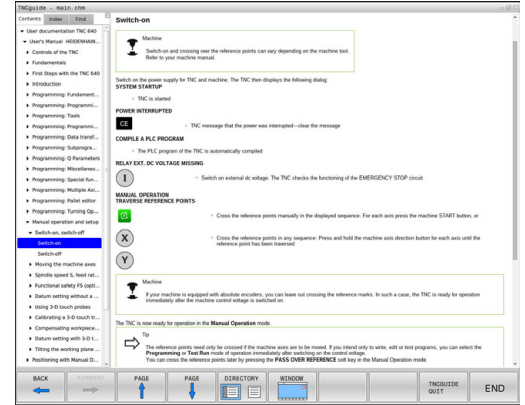
TNCguide'ı kullanmadan önce, yardım dosyalarını HEIDENHAIN web sitesinden indirmelisiniz.

Diğer bilgiler: Güncel yardım dosyalarını indirme, sayfa 176

Bağlam duyarlı yardım sistemi **TNCguide**, HTML formatındaki kullanıcı dokümantasyonunu içerir. TNCguide'ın çağırılması **HELP** tuşuyla yapılır, burada TNC kısmen duruma bağlı ek bilgiyi doğrudan gösterir (kontekst duyarlı çağırma). Bir NC tümcesinde düzenleme yapsanız ve **HELP** tuşuna bassanız da normal durumda tam olarak dokümantasyonda ilgili fonksiyonun açıklandığı yere ulaşabilirsiniz.



TNC prensip olarak, TNCguide'ı TNC'de ayarladığınız diyalog dilinde başlatmayı dener. Bu diyalog dilinin dosyaları TNC'de henüz kullanıma sunulmamışsa, TNC İngilizce versiyonu açar.



Aşağıdaki kullanıcı dokümantasyonu TNCguide'da kullanıma uygundur:

- Açık Metin Programlaması Kullanıcı El Kitabı (**BHBKlartext.chm**)
- DIN/ISO Kullanıcı El Kitabı (**BHBIso.chm**)
- Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı (**BHBtchprobe.chm**)
- Tüm NC hata mesajlarının listesi (**errors.chm**)

Ek olarak, mevcut chm dosyalarının birlikte gösterildiği **main.chm** kitap dosyası kullanıma sunulmuştur.



Seçime bağlı olarak makine üreticisi, **TNCguide**'da makineye özel belgeler sunabilir. Bu dokümanlar ayrı bir kitap olarak **main.chm** dosyasında ekrana gelir.

Programlama: Programlama yardımları

4.8 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi

TNCguide ile yapılacak çalışmalar

TNCguide'ı çağırın

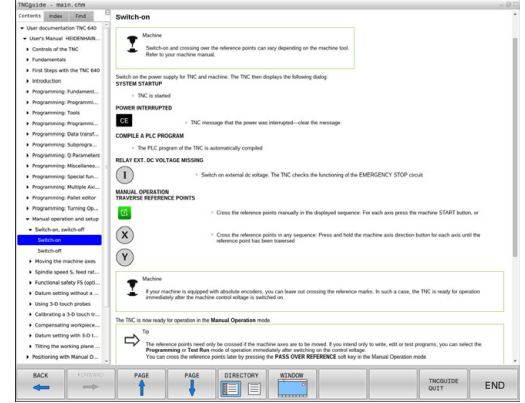
TNCguide'ı başlatmak için birçok imkan kullanıma sunulmuştur:

- ▶ Eğer TNC bir hata mesajı göstermiyorsa **HELP** tuşuna basın
- ▶ Ekranın sağ altında ekrana gelen yardım sembolünü tıkladıysanız yazılım tuşuna fareyle tıklayın
- ▶ Dosya yönetimi üzerinden bir yardım dosyasını (CHM dosyası) açın. TNC, bu dosya TNC'nin dahili belleğinde kayıtlı olmasa da herhangi bir CHM dosyasını açabilir



Eğer bir veya daha fazla sayıda hata mesajı oluştuysa, TNC hata mesajıyla ilgili direkt yardımı ekrana getirir. **TNCguide'ı** başlatmak için tüm hata mesajlarını onaylamanız gerekir.

TNC, programlama yerine yardım sistemi çağırısı yaptığında, sistem dahilinde tanımlanmış standart işlemciyi başlatır.



Birçok yazılım tuşu kontekst duyarlı bir çağırma işlemi kullanıma sunar, bu işlemle ilgili yazılım tuşu için fonksiyon tanımını yapabilirsiniz. Bu fonksiyon sadece fare kullanımı üzerinden kullanıma sunulmuştur. Aşağıdaki işlemleri yapın:

- ▶ İstedığınız yazılım tuşunun gösterildiği yazılım tuşu çubuğunu seçin
- ▶ TNC'nin doğrudan sağda yazılım tuşu çubuğu üzerinden gösterdiği yardım sembolüne fareyle tıklayın: Fare imleci soru işaretine dönüşür
- ▶ Soru işareti ile fonksiyonunu açıklamak istediğiniz yazılım tuşunu tıklayın: TNC, TNCguide'ı açar. Seçilen yazılım tuşu için bir atlama yeri yoksa TNC, **main.chm** kitap dosyasını açar. Tam metin arama veya navigasyon üzerinden istenilen açıklamayı manuel olarak arayabilirsiniz

Bir NC tümcesi düzenlediğiniz esnada da bağlama duyarlı bir çağrı hazır bulunur:

- ▶ İstenen NC tümcesini seçin
- ▶ İstenen kelimeyi işaretleyin
- ▶ **HELP** tuşuna basın: TNC, yardım sistemini başlatır ve etkin fonksiyona ilişkin açıklamayı gösterir. Bu husus ek fonksiyonlar veya makine üreticinizin döngüleri için geçerli değildir

TNCguide'da yönlendirme

TNCguide'da yönlendirmeyi fare ile kolay şekilde yapabilirsiniz. Sol sayfada içerik dizini gösterilir. Sağ tarafa gösteren üçgene tıklayarak altında yer alan bölümleri görüntüleyebilirsiniz veya ilgili girişe doğrudan tıklayarak ilgili sayfayı gösterebilirsiniz. Kullanım, Windows Explorer kullanımı ile aynıdır.

Linklendirilmiş yazı alanları (çapraz yönlendirme) mavi ve altı çizilidir. Bir linke tıklama ilgili sayfayı açar.

TNCguide'ı tuşlar ve yazılım tuşları ile kullanabilirsiniz. Aşağıdaki tablo ilgili tuş fonksiyonlarına genel bir bakış içerir.

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Sol içindekiler dizini etkin: Üstünde veya altındaki kaydı seçin
	Sağ metin penceresi etkin: Metin veya grafikler tam olarak gösterilmiyorsa sayfayı aşağı veya yukarı doğru kaydırın
	- Soldaki içerik dizini etkindir: İçerik dizinini açın. - Sağdaki metin penceresi aktif: Fonksiyon yok
	- Soldaki içerik dizini aktif: İçerik dizinini kapatma - Sağdaki metin penceresi aktif: Fonksiyon yok
	- Soldaki içerik dizini aktif: İmleç tuşu ile seçilen sayfayı görüntüleme - Sağdaki metin penceresi aktif: Eğer imleç bir link üzerinde duruyorsa link verilen sayfaya geçiş
	- Soldaki içerik dizini etkindir: Seçenek; içerik dizini göstergesi, konu başlığı dizini göstergesi ve tam metin arama fonksiyonu ile sağ ekrana geçiş arasında geçişi sağlar - Sağdaki metin penceresi aktif: Soldaki pencereye geri gitme
	Sol içindekiler dizini etkin: Üstünde veya altındaki kaydı seçin
	Sağdaki metin penceresi aktif: Sonraki linke geçiş
	En son gösterilen sayfayı seçin
	Eğer "en son gösterilen sayfayı seçin" fonksiyonunu kullandıysanız, ileri sayfalara gidin
	Bir sayfa geri gidin
	Bir sayfa ileri gidin

Programlama: Programlama yardımları

4.8 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	İçerik dizinini gösterin/gizleyin
	Tam ekran gösterimi ve azaltılmış gösterim arasında geçiş yapın. Azaltılmış gösterimde TNC arayüzünün bir bölümünü görürsünüz
	Odaklanma dahili şekilde TNC kullanımına geçiş yapar, böylece siz açılmış olan TNCguide'da kumandayı kullanabilirsiniz. Tam ekran gösterimi etkinse TNC, odak değişiminden önce otomatik olarak pencere büyüklüğünü azaltır
	TNCguide sonlandır

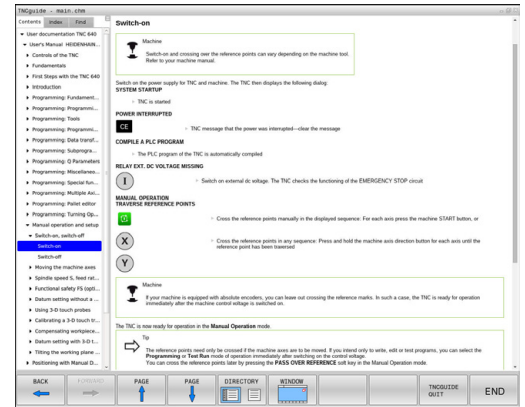
Konu başlığı dizini

En önemli konu başlıkları, konu başlığı dizininde (Index sekmesi) listelenir ve fare tıklaması veya ok tuşlarının seçilmesi ile doğrudan seçilebilir.

Soldaki sayfa aktiftir.



- ▶ **İndeks** sekmesini seçin
- ▶ **Anahtar kelime** giriş alanını etkinleştirin
- ▶ Aranan kelimeyi girin, TNC girilen metne bağlı konu başlığı dizinini senkronize eder, böylece konu başlığını listede daha hızlı bulabilirsiniz veya
- ▶ İstenen konu başlığını ok tuşuyla açık renkte vurgulayın
- ▶ **ENT** tuşu ile seçilen konu başlığı ile ilgili bilgileri gösterin



Tam metin arama

Arama sekmesinde, belirli bir kelimeyi TNCguide'ın tamamınında arayabilirsiniz.

Soldaki sayfa aktiftir.



- ▶ **Arama** sekmesini seçin
- ▶ **Arama:** giriş alanını etkinleştirin
- ▶ Aranan kelimeyi girin, **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, bu kelimeyi içeren alanların tümünü listeler
- ▶ Ok tuşu ile istenen alanı, açık renkte arka plana yerleştirin
- ▶ **ENT** tuşuyla seçili bulunan alanı gösterin



Tam metin aramasını daima sadece tek bir kelime ile yapabilirsiniz.

Sadece başlığa göre ara fonksiyonunu etkinleştirirseniz (fare tuşu veya seçme yoluyla işaretleyip, boşluk tuşuyla onaylayarak), TNC komple metni aramaz, aksine sadece tüm başlıkları arar.

Programlama: Programlama yardımları

4.8 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi

Güncel yardım dosyalarını indirme

TNC yazılımına uygun olan yardım dosyalarını

www.heidenhain.de HEIDENHAIN ana sayfasındaki şu başlıklar altında bulabilirsiniz:

- ▶ Dokümantasyon ve bilgiler
- ▶ Kullanıcı dokümantasyonu
- ▶ TNCguide
- ▶ İstedığınız dili seçin
- ▶ TNC kumandaları
- ▶ Seri, örn. TNC 600
- ▶ İstenen NC yazılım numarası, örn.TNC 640 (34059x-06)
- ▶ **Çevrimiçi yardım (TNCguide)** tablosundan istediğiniz dil sürümünü seçin
- ▶ ZIP dosyasını indirin ve açın
- ▶ Çıkarılmış CHM dosyalarını TNC'deki **TNC:\tncguide**de dizinine veya ilgili dil alt dizinine taşıyın



CHM dosyalarını TNCremo ile TNC'ye taşırsanız **Ekstralarmenü** öğesine **>Konfigürasyon >Mod >ikili formatta taşıma**.CHM uzantısını kaydetmeniz gerekir.

Dil	TNC dizini
Almanca	TNC:\tncguide\de
İngilizce	TNC:\tncguide\en
Çekçe	TNC:\tncguide\cs
Fransızca	TNC:\tncguide\fr
İtalyanca	TNC:\tncguide\it
İspanyolca	TNC:\tncguide\es
Portekizce	TNC:\tncguide\pt
İsveççe	TNC:\tncguide\sv
Danca	TNC:\tncguide\da
Fince	TNC:\tncguide\fi
Felemenkçe	TNC:\tncguide\nl
Lehçe	TNC:\tncguide\pl
Macarca	TNC:\tncguide\hu
Rusça	TNC:\tncguide\ru
Çince (simplified)	TNC:\tncguide\zh
Çince (geleneksel)	TNC:\tncguide\zh-tw
Slovençe	TNC:\tncguide\sl
Norveççe	TNC:\tncguide\no
Slovakça	TNC:\tncguide\sk
Korece	TNC:\tncguide\kr
Türkçe	TNC:\tncguide\tr
Romence	TNC:\tncguide\ro

5

Programlama: Alet

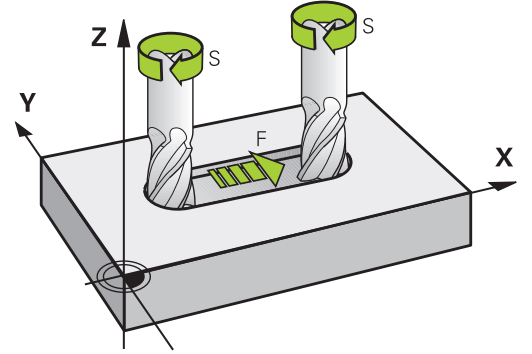
Programlama: Alet

5.1 Alet bazlı girişler

5.1 Alet bazlı girişler

Besleme F

F beslemesi, alet orta noktasının kendi hattında hareket ettiği hızdır. Maksimum besleme, her makine eksenini için farklı olabilir ve makine parametresi ile belirlenmiştir.



Giriş

Beslemeyi **TOOL CALL** tümcesinde (alet çağırma) ve her konumlama tümcesinde girebilirsiniz.

Diğer bilgiler: NC tümcelerinin hat fonksiyon tuşlarıyla oluşturulması, sayfa 220

Milimetre programlarında beslemeyi **F** mm/dak biriminde, inç programlarında çözünürlük nedeniyle 1/10 inç/dak olarak girin. Alternatif olarak ilgili yazılım tuşları yardımıyla beslemeyi devir başına milimetre (mm/1) **FU** ve diş başına milimetre (mm/diş) **FZ** olarak tanımlayabilirsiniz.

Hızlı hareket

Hızlı hareket için **F MAX** girin. **F MAX** girişi için **Besleme F= ?** diyalog sorusuna **ENT** tuşu veya **FMAX** yazılım tuşuna basın.



Makinenin hızlı hareket etmesi için ilgili sayı değerini (örn. **F30000**), programlayabilirsiniz. Bu hızlı hareket **FMAX** öğesinin tersine sadece tümceye göre değil, aksine siz yeni bir besleme programlayana kadar etkiler.

Etki süresi

Bir sayı değeriyle programlanan besleme, tümcenin yeni bir beslemede programlanmasına kadar geçerlidir. **F MAX** sadece programlandığı tümce için geçerlidir. **F MAX** içeren tümceden sonra sayı değeriyle en son programlanan besleme geçerlidir.

Program akışı sırasındaki değişiklik

Program akışı sırasında beslemeyi, besleme için **F** potansiyometresiyle değiştirin.

Besleme potansiyometresi programlanmış beslemeyi azaltır, kumanda tarafından hesaplanmış beslemeyi değil.

S mil devri

S mil devrinin dakikadaki devir sayısını (dev/dak) bir **TOOL CALL** tümcesinde girin (Alet çağırma). Alternatif olarak, Vc kesit hızını, dakika başına metre olarak (m/dak) olarak tanımlayabilirsiniz.

Programlanan değişiklik

Çalışma programında mil devrini bir **TOOL CALL** tümcesi ile değiştirebilirsiniz, bunun için yeni mil devrini girin:

TOOL
CALL

- ▶ Alet çağırmayı programlama: **CYCL CALL** tuşuna basın
- ▶ Alet numarası? diyalogunu **NO ENT** tuşu ile geçin
- ▶ Mil eksen paralel X/Y/Z ? diyalogunu **NO ENT** tuş ile geçin
- ▶ Mil devri S= ? diyalogunda yeni mil devrini girin, **END** tuşu ile onaylayın veya **VC** yazılım tuşu ile kesim hızı girişine geçiş yapın.

Program akışı sırasındaki değişiklik

Program akışı sırasında mil devrini, mil devri için S devir sayısı potansiyometresiyle değiştirin.

Programlama: Alet

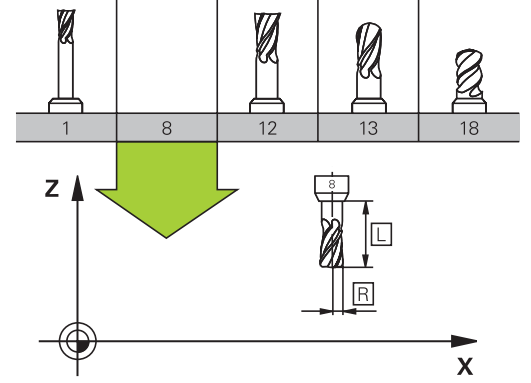
5.2 Alet verileri

5.2 Alet verileri

Alet düzeltme için önkoşul

Normal olarak hat hareketleri koordinatlarını, malzeme çiziminde ölçüldüğü gibi programlayın. TNC'nin alet orta noktasını hesaplaması, yani bir alet düzeltmesi uygulayabilmesi için belirlenen her aletin uzunluk ve yarıçapını girmeniz gerekir.

Alet verilerini ya **TOOL DEF** fonksiyonuyla doğrudan programda ya da ayrı alet tablolarında girebilirsiniz. Alet verilerini tablolarda girerseniz diğer alete özel bilgiler kullanıma sunulur. Çalışma programı çalışıyorsa TNC, girilen tüm bilgileri dikkate alır.



Alet numarası, alet adı

Her alet 0 ila 32767 arasındaki bir numarayla tanımlanır. Alet tabloları ile çalışıyorsanız ek olarak alet adını girebilirsiniz. Alet adları maksimum 32 karakterden oluşabilir.

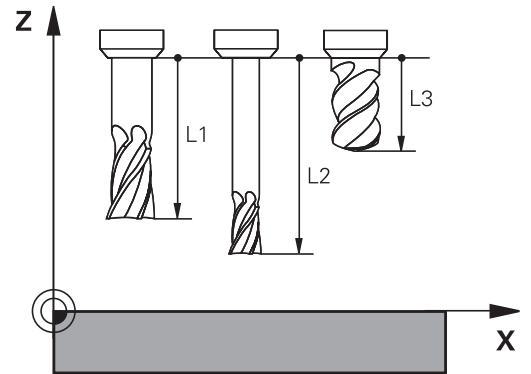


İzin verilen karakterler: # \$ % & , - . 0 1 2 3 4 5 6 7 8
9 @ A B C D E F G H I J K L M N O P Q R S T U V
W X Y Z _
Yasak karakterler: <Boşluk> ! " ' () * + : ; < = > ? [/]
^ ` a b c d e f g h i j k l m n o p q r s t u v w x y z { | } ~

0 numaralı alet, sıfır aleti olarak belirlenmiştir; L=0 uzunluğunda ve R=0 yarıçapındadır. Alet tablosunda, T0 aletini aynı şekilde L=0 ve R=0 olarak tanımlayın.

L alet uzunluğu

L alet uzunluğunu, prensipte mutlak uzunluklar gibi, alet referans noktasını baz alarak girmeniz gerekir. TNC, birçok fonksiyon için birden çok eksen çalışmasıyla birlikte aletin tüm uzunluğunu kullanır.



Alet yarıçapı R

Alet yarıçapı R'yi direkt girin.

Uzunluk ve yarıçap için delta değerleri

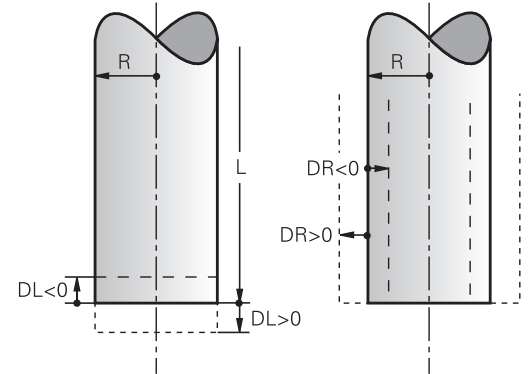
Delta değerleri, aletlerin uzunluğu ve yarıçapı için sapmaları tanımlar.

Pozitif bir delta değeri bir üst ölçü için (**DL**, **DR**, **DR2**>0) yer alır. Üst ölçüye çalışma işleminde, üst ölçü değerini girmek için alet çağırma programlamayı **TOOL CALL** ile girin.

Negatif bir delta değeri, bir alt ölçü (**DL**, **DR**, **DR2**<0) anlamına gelir. Bir alt değer, aletin aşınması için alet tablosuna girilmiştir.

Delta değerlerini sayısal değer şeklinde girin, **TOOL CALL** tümcesinde değeri bir Q parametresi ile de aktarabilirsiniz.

Girdi alanı: Delta değerleri maksimum $\pm 99,999$ mm olmalıdır.



Alet tablosundaki Delta değerleri malzeme kaldırma simülasyonunun grafik gösterimini etkiler.

TOOL CALL tümcesinden Delta değerleri, isteğe bağlı **progToolCallDL** (No. 124501) makine parametresine bağlı olarak pozisyon göstergesini etkiler.

Alet verilerini programa girin



Makine üreticisi **TOOL DEF** fonksiyonunun fonksiyon kapsamını belirler. Makine el kitabını dikkate alın!

Belirli bir alet için numara, uzunluk ve yarıçap çalışma programında bir defa **TOOL DEF** tümcesinde belirleyin:

► Alet tanımını seçin: **TOOL DEF** tuşuna basın



- **Alet numarası:** Alet numarası ile bir aleti tam olarak tanımlayın
- **Alet uzunluğu:** Uzunluk için düzeltme değeri
- **Alet yarıçapı:** Yarıçap için düzeltme değeri



Diyalog sırasında uzunluk ve yarıçap değerini diyalog alanına doğrudan ekleyebilirsiniz: İstedığınız eksen yazılım tuşuna basın.

Örnek

4 TOOL DEF 5 L+10 R+5

Programlama: Alet

5.2 Alet verileri

Alet verilerini tabloya girin

Bir alet tablosunda en fazla 32 767 alet tanımlayabilirsiniz ve bunların alet verilerini kaydedebilirsiniz. Bu bölümdeki düzenleme fonksiyonlarını da dikkate alın. Bir alete birden fazla düzeltme verisi girebilmek için (alet numarasını belirtin) bir satır ekleyin ve alet numarasını bir nokta ve 1 ile 9 arası bir sayı ile geliştirin (örn. T 5.2).

Alet tablosunu aşağıdaki durumlarda kullanmanız gerekir:

- Birden fazla uzunluk düzeltmesi içeren imlenmiş aletleri kullanmak isterseniz örn. kademeli matkap
- Makineniz otomatik alet değiştiricisi ile donatılmışsa
- 22 işleme döngüsüyle boşaltmak isterseniz
Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- 251 ile 254 işleme döngüleriyle çalışmak isterseniz
Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı



Ek alet tabloları oluşturduğunuzda ya da yönettiğinizde, dosya adı bir harfle başlamalıdır. Tablolarda ekran düzeni tuşuyla liste görünümüyle form görünümü arasında seçim yapabilirsiniz. Alet tablosunu açtığınızda alet tablosunun görünümünü de değiştirebilirsiniz.

Alet tablosu: Standart alet verileri

Gir.	Girişler	Diyalog
T	Aletin programda çağrıldığı numara (örn. 5, belirlenen: 5.2)	-
İSİM	Aletin programda çağrıldığı adı (maksimum 32 karakter, sadece büyük harf, boşluksuz)	Alet ismi?
L	L alet uzunluğu için düzeltme değeri	Alet uzunluğu?
R	R alet yarıçapı için düzeltme değeri	Alet yarıçapı?
R2	Köşe yarıçap frezeleme için R2 alet yarıçapı (sadece üç boyutlu yarıçap düzeltme veya yarıçap freze ile çalışmada grafik gösterim)	Alet yarıçapı 2?
DL	L alet uzunluğu delta değeri	Alet uzunluğu ölçüsü?
DR	R alet yarıçapı delta değeri	Alet yarıçap ölçüsü?
DR2	R2 alet yarıçapı delta değeri	Alet yarıçapı 2 ölçüsü?
TL	Alet kilidini ayarlayın (TL: Tool Locked = İng. alet kilitli için)	Alet kilitli mi? Evet = ENT / Hayır = NO ENT
RT	Yardımcı alet numarası (varsa) yedek alet olarak (RT: Replacement Tool = İng. yedek alet) Boş alan veya 0 girişi, yardımcı aletin tanımlanmadığı anlamına gelir	Benzer alet?
TIME1	Aletin, dakika olarak maksimum bekleme süresi. Bu fonksiyon makineye bağlıdır ve makine el kitabında tanımlanmıştır	Maksimum bekleme süresi?
TIME2	TOOL CALL işlemi sırasında (dakika olarak) aletin maksimum bekleme süresi: Geçerli bekleme süresi bu değere ulaşırsa veya aşarsa TNC sonraki TOOL CALL yardımcı aleti belirler	TOOL CALL maks. bekleme süresi?
CUR_TIME	Aletin dakika olarak güncel bekleme süresi: TNC güncel bekleme süresini (CUR_TIME: CURRENt TIME için = İng. güncel devam eden saat) kendiliğinden yukarı sayar. Kullanılmış aletler için bir talimat girebilirsiniz	Güncel bekleme süresi?
TİP	Alet tipi: Alanı düzenlemek için ENT tuşuna basın; GOTO tuşu, bir alet tipi seçebileceğiniz bir pencere açar. Alet tipini, sadece seçili tipin tabloda görünmesini sağlamak için gösterge filtresi ayarlarını düzenlemek üzere girebilirsiniz	Alet tipi?
DOC	Alet yorumu (maks. 32 karakter)	Alet yorumu?
PLC	Bu aletle ilgili, PLC'ye aktarılması gereken bilgi	PLC Durumu?
LCUTS	Döngü 22 için alet kesim uzunluğu	Alet ekseninde kesme uzunluğu?
ANGLE	Döngü 22 ve 208 için sarkaç şeklinde delik açma hareketindeyken aletin maksimum delik açma açısı	Maksimum dalma açısı?
NMAX	Bu alet için mil devri sınırı. Programlanan değer, aynı zamanda potansiyometre üzerinden bir devir yükseltme olarak denetlenir (hata mesajı). Fonksiyon devre dışı: - girin. Giriş aralığı: 0 ila +999 999, fonksiyon etkin değil: - girin	Maksimum devir sayısı [1/dak]

Programlama: Alet

5.2 Alet verileri

Gir.	Girişler	Diyalog
LIFTOFF	Konturdaki serbest kesim işaretlerini engellemek için TNC'nin aleti bir NC durdurmada pozitif alet eksen yönünde serbest hareket ettirip ettirmeyeceğinin belirlenmesi. Y tanımlanmışsa ve M148 etkinse TNC, aleti konturdan kaldırır. Diğer bilgiler: Aleti NC Durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma: M148, sayfa 397	Kaldırma izinli? Evet=ENT/Hayır=NOENT
TP_NO	Tarama sistemi tablosundaki tarama sistemi numarasına yönlendirme	Tarama sisteminin numarası
T AÇISI	Aletin uç açısı. Çap girişi ile merkez derinliğini hesaplayabilmek için döngüde merkezleme (döngü 240) kullanılır	Uç açısı
PITCH	Aletin hatvesi. Dişli delme döngüleri (döngü 206, döngü 207 ve döngü 209) tarafından kullanılır. Pozitif ön işaret, sağ dişliye eşittir	Alet hatvesi?
AFC	Adaptif besleme ayarlama fonksiyonu AFC için AFC.TAB tablosundaki İSİM sütununda belirlediğiniz kural ayarı. Ayar stratejileri, SEÇİM yazılım tuşuyla gösterilebilir veya OK yazılım tuşuyla kabul edilebilir (alet yönetiminde GOTO tuşuyla gösterilir ve SEÇ yazılım tuşu yardımıyla kabul edilir). Giriş aralığı: Maks. 10 karakter	Kontrol stratejisi
AFC-LOAD	Adaptif besleme ayarı AFC için alete bağlı ayar referans performansı. AFC-LOAD sütunu yardımıyla alete bağlı bir ayar referans performansı öngörürseniz kumanda artık bir öğrenme kesimi uygulamaz. Kumanda bu öngörülen değeri hemen ayar için kullanır. Alete bağlı ayar referans performansı değerini daha önce bir kerelik öğrenme kesimiyle belirlersiniz. %2'den daha küçük değerlerde adaptif besleme ayarı mümkün değildir.	AFC için referans performans [%]
LAST_USE	TNC'nin en son TOOL CALL ile aleti değiştirdiği tarih ve saat	Son alet araması tarihi/saati
PTYP	Yer tablosundaki değerlendirme için alet tipi Fonksiyon, makine üreticisi tarafından tanımlanır. Makine dokümantasyonuna dikkat edin	Yer tablosu için alet tipi?
ACC	İlgili alet için etkin gürültü önlemeyi etkinleştirin veya devre dışı bırakın (sayfa 427). Giriş alanı: N (etkin değil) ve Y (etkin)	ACC aktif? Evet=ENT/Hayır=NOENT
KINEMATIC	Alet taşıyıcı kinematiği, SEÇİM yazılım tuşuyla gösterilir ve OK yazılım tuşuyla dosya adı ve yol kabul edilir (alet yönetiminde GOTO tuşuyla gösterilir ve SEÇ yazılım tuşu yardımıyla kabul edilir). Diğer bilgiler: Parametrelenmiş alet taşıyıcılarının atanması, sayfa 413	Alet taşıyıcı kinematik

Alet tablosu: Otomatik alet ölçümü için alet verileri



Otomatik alet ölçümü için döngülerin tanımı.
Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Gir.	Girişler	Diyalog
CUT	Alet kesimi sayısı (maks. 99 kesim)	Kesim sayısı?
LTOL	Aşınma teşhisinde, L alet uzunluğu için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa TNC, aleti bloke eder (L durumu). Giriş aralığı: 0 ila 0,9999 mm	Aşınma toleransı: Uzunluk?
RTOL	Aşınma teşhisinde, R alet yarıçapı için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa TNC, aleti bloke eder (L durumu). Giriş aralığı: 0 ila 0,9999 mm	Aşınma toleransı: Yarıçap?
R2TOL	Aşınma teşhisinde, R2 alet yarıçapı için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa TNC, aleti bloke eder (L durumu). Giriş aralığı: 0 ila 0,9999 mm	Aşınma toleransı: Yarıçap 2?
DIRECT	Dönen aletli ölçüm için alet kesim yönü	Kesme yönü? M4=ENT/M3=NOENT
R-OFFS	Uzunluk ölçümü: Aletin, döngü ortası ve alet ortası arasında kayması. Ön ayar: Değer girilmemiş (kaydırma = alet yarıçapı)	Alet kaydırma: Yarıçap?
L-OFFS	Yarıçap ölçümü: Aletin, döngü üst kenarı ve alet alt kenarı arasında, offsetToolAxis 'a ek olarak kayması. Ön ayar: 0	Alet kaydırma: Uzunluk?
LBREAK	Kırılma teşhisinde, L alet uzunluğu için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa TNC, aleti bloke eder (L durumu). Giriş aralığı: 0 ila 3,2767 mm	Kırılma toleransı: Uzunluk?
RBREAK	Kırılma teşhisinde, R alet yarıçapı için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa TNC, aleti bloke eder (L durumu). Giriş aralığı: 0 ila 0,9999 mm	Kırılma toleransı: Yarıçap?

Programlama: Alet

5.2 Alet verileri

Alet tablolarını düzenleme

Program akışı için geçerli olan alet tablosu TOOL.T dosya adına sahiptir ve TNC:\table dizinine kaydedilmelidir.

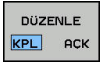
Arşivlenen veya program testi için belirlenmesi gereken alet tablolarına, uzantısı .T olan, istediğiniz bir dosya adı girin. TNC, **Program testi** ve **Programlama** işletim türleri için standart olarak TOOL.T alet tablosunu da kullanır. Düzenleme için **Program Testi** işletim türünde **ALET TABLOSU** yazılım tuşuna basın.

TOOL.T alet tablosunu açın:

- İsteddiğiniz makine işletim türünü seçin



- Alet tablosunu seçin: **ALET TABLOSU** yazılım tuşuna basın



- **DÜZENLE** yazılım tuşunu **AÇIK** olarak ayarlayın

T	NAME	L	R	R2	DL	DR
0	0011 WERNERZIG	0	0	0	0	0
102		30	1	0	0	0
204		40	2	0	0	0
306		50	3	0	0	0
408		60	4	0	0	0
5010		60	5	0	0	0
6012		60	6	0	0	0
7014		70	7	0	0	0
8016		80	8	0	0	0
9018		90	9	0	0	0
10020		90	10	0	0	0
11022		90	11	0	0	0
12024		90	12	0	0	0
13026		90	13	0	0	0
14028		100	14	0	0	0
15030		100	15	0	0	0
16032		100	16	0	0	0
17034		100	17	0	0	0
18036		100	18	0	0	0
19038		100	19	0	0	0
20040		100	20	0	0	0
21042		100	5	5	0	0
22044		120	22	0	0	0
23046		120	23	0	0	0
24048		120	24	0	0	0
25050		120	25	0	0	0
26052		120	26	0	0	0



Alet tablosunu düzenlerseniz seçili alet kilitli olur. Bu aletin, işlenmiş bir NC programında gerekli olması halinde TNC şu mesajı gösterir: **Alet tablosu kilitli.**

Sadece belirli alet tiplerini göster (filtre ayarı)

- **TABLO FİLTRESİ** yazılım tuşuna basın
- İstenen alet tipini yazılım tuşu ile seçin: TNC, sadece seçilmiş tipin aletlerini gösterir
- Filtreyi tekrar kaldırın: **TÜM GÖST.** yazılım tuşuna basın



Makine üreticisi, filtre fonksiyonunun fonksiyon kapsamını makinenize uyarlar. Makine el kitabını dikkate alın!

Alet tablosu sütunlarını gösterin veya sınıflandırın

Alet tablosunun gösterilmesini ihtiyaçlarınıza göre düzenleyebilirsiniz. Gösterilmemesi gereken sütunları kolayca gizleyebilirsiniz:

- ▶ **SÜTUNLARI SINIFLANDIR/GÖSTERME** yazılım tuşuna basın (dördüncü yazılım tuşu çubuğu)
- ▶ İstenen sütun ismini ok tuşuyla seçin
- ▶ Bu sütunu tablodan çıkarmak için **SÜTUN GİZLE** yazılım tuşuna basın

Tablo sütunlarının gösterildiği sırayı da değiştirebilirsiniz:

- ▶ **Öne doğru kaydır** diyalog alanı vasıtasıyla: tablo sütunlarının gösterildiği sırayı değiştirebilirsiniz. **Gösterilen sütunlarda** işaretlenmiş kayıt, bu sütunun önüne kaydırılır

Formda bağlı bir fare veya TNC klavyesiyle yönlendirme yapabilirsiniz. TNC klavyesiyle yönlendirme:



- ▶ Giriş alanlarına atlamak için navigasyon tuşlarına basın. Bir giriş alanı dahilinde ok tuşlarıyla yönlendirme yapabilirsiniz. Açılabilir menüleri **GOTO** tuşuyla açabilirsiniz



Sütun sayısını sabitle fonksiyonuyla sol ekran kenarında kaç sütunun (0-3) sabitlenmesi gerektiğini saptayabilirsiniz. Bu sütunlar, tabloda sağa doğru yönlendirme yaptığınızda da gösterilir.

İstediğiniz farklı bir alet tablosunu açın

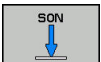
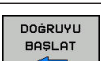
- ▶ **Programlama** işletim türünü seçin



- ▶ Dosya yönetimini açın
- ▶ Bir dosya seçin veya yeni bir dosya adı girin. **ENT** tuşu veya **SEÇ** yazılım tuşuyla onaylayın

Bir alet tablosunu değiştirmek için açtıysanız imleci tabloda ok tuşlarıyla veya yazılım tuşlarıyla istenen pozisyona hareket ettirin. İstediğiniz pozisyonda kaydedilen değerlerin üzerine yazabilir veya yeni değerler girebilirsiniz. Ek fonksiyonları aşağıdaki tablodan alın.

Yazılım tuşu Alet tabloları için düzenleme fonksiyonları

	Tablo başını seçin
	Tablo sonunu seçin
	Önceki tablo sayfasını seçin
	Sonraki tablo sayfasını seçin
	Metin ya da sayı bul
	Satır başlangıcına geçiş

Programlama: Alet

5.2 Alet verileri

Yazılım tuşu	Alet tabloları için düzenleme fonksiyonları
	Satır sonuna geçiş
	Açık renkli arka alanı kopyalayın
	Kopyalanan alanı ekleyin
	Girilebilen satır sayısını (aletler) tablo sonuna ekleyin
	Girilebilen alet numaralı satırları ekleme
	Geçerli satırı (alet) silin
	Aletleri seçilebilir bir sütunun içeriğine göre sıralayın
	Bütün delicileri alet tablosunda göster
	Bütün frezeleri alet tablosunda göster
	Bütün dişli delicileri / dişli frezeleri alet tablosunda göster
	Bütün tuşları alet tablosunda göster

Başka herhangi bir alet tablosundan çıkın

- Dosya yönetimini çağırın ve farklı tipte bir dosya seçin, örn. bir çalışma programı

Döner aletler için alet tablosu

Torna takımları yönetiminde, freze ya da delme aletlerindeki gibi diğer geometrik tanımlamalar da dikkate alınır. Kesici yarıçapı düzeltmesini gerçekleştirebilmek için örn. bir kesici yarıçapı tanımı gereklidir. TNC burada torna takımları için özel bir alet yönetimi sunar.

Diğer bilgiler: Alet verileri, sayfa 517

Alet tablolarını içe aktar



Makine üreticisi, **TABLO AKTAR** fonksiyonunu uyarlayabilir. Makine el kitabını dikkate alın!

iTNC 530 cihazının alet tablosunu okuyup bir TNC 640 cihazına aktarırsanız alet tablosunu kullanabilmek için formatı ve içeriği uyarlamanız gerekir. Alet tablosu uyarlamasını TNC 640 bünyesinde **TABLO IMPORT ET** fonksiyonuyla rahat bir şekilde uygulayabilirsiniz. TNC, okunan alet tablosunun içeriğini TNC 640 cihazı için geçerli bir formata dönüştürür ve değişiklikleri seçilen dosyaya kaydeder.

Aşağıda tarif edilen yönteme dikkat edin:

- ▶ iTNC 530'un alet tablosunu **TNC:\table** klasörüne kaydedin



- ▶ İşletim türü **Programlama** ögesini seçin **Programlama**



- ▶ Dosya yönetimini seçin: **PGM MGT** tuşuna basın



- ▶ İmleci, aktarmak istediğiniz alet tablosuna doğru hareket ettirin



- ▶ **EK FONKS.** yazılım tuşunu seçin **EK FONKS.**



- ▶ Yazılım tuşu çubuğunu açın



- ▶ **TABLO IMPORT ET** yazılım tuşunu seçin: TNC, seçilen alet tablosunun üzerine yazılmasını isteyip istemediğinizi sorar

- ▶ Dosyanın üzerine yazılmasını: **İPTAL** yazılım tuşuna basın veya
- ▶ Dosyanın üzerine yazma: **OK** yazılım tuşuna basın
- ▶ Dönüştürülen tabloyu açın ve içeriği kontrol edin



Alet tablosunun **ad** sütununda şu karakterler geçerlidir: # \$ % & , - . 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 @ A B C D E F G H I J K L M N O P Q R S T U V W X Y Z _ TNC, aktarma işlemi esnasında alet adında yer alan bir virgüli bir noktaya dönüştürür.

TNC, **TABLO AKTAR** fonksiyonunu uygularken seçilen alet tablosunun üzerine yazar. Veri kaybını önlemek için orijinal alet tablonuzu aktarmadan önce yedekleyin!

Alet tablolarını TNC dosyası yönetimi üzerinden nasıl kopyalayabileceğiniz, Dosya yönetimi bölümünde açıklanmıştır.

Diğer bilgiler: Tabloyu kopyala, sayfa 132

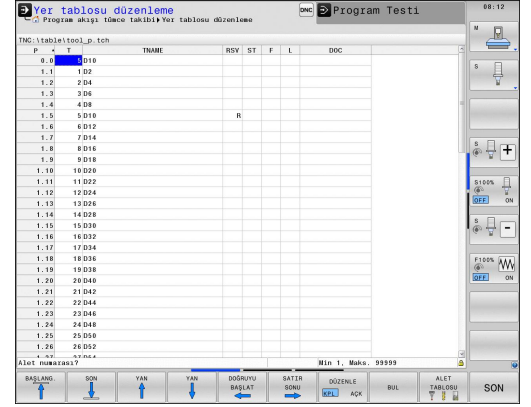
iTNC 530 alet tablolarının aktarılması sırasında, mevcut bütün alet tipleri uygun alet tipiyle aktarılır. Mevcut olmayan alet tipleri, **tanımlanmamış** tip olarak içe aktarılır. İçe aktarma sonrasında alet tablosunu kontrol edin.

Alet değıştirici için yer tablosu



Makine üreticisi, yer tablosunun fonksiyon çerçevesini makinenize uyarlar. Makine el kitabını dikkate alın!

Otomatik alet değışimi için bir yer tablosuna ihtiyacınız vardır. Yer tablosunda alet değıştiricinizin atanmasını yönetirsiniz. Yer tablosu **TNC:\TABLE** dizinindedir. Makine üreticisi, yer tablosunun adını, yolunu ve içeriğini uyarlayabilir. Gerekğinde **TABLO** **FILTRESİ** menüsündeki yazılım tuşları üzerinden çeşitli görünümünü seçebilirsiniz.



Yer tablosunun bir program akışı işletim türünde düzenlenmesi



- Alet tablosunu seçin: **ALET TABLOSU** yazılım tuşuna basın



- Yer tablosunu seçin: **YER TABLOSU** yazılım tuşuna basın



- **DÜZENLE** yazılım tuşunu **AÇIK** olarak ayarlayın, makinenizde gerekli veya mümkün olmayabilir: Makine el kitabını dikkate alın

Programlama işletim türünde yer tablosunun seçilmesi

PGM
MGT

- Dosya yönetimini açın
- Dosya tipi seçimini gösterin: **HEPSİNİ GÖSTER** yazılım tuşuna basın
- Bir dosya seçin veya yeni bir dosya ismi girin. **ENT** tuşu veya **SEÇ** yazılım tuşu ile onaylayın

Kısalt.	Girişler	Diyalog
P	Alet tablasındaki aletin yer numarası	-
T	Alet numarası	Alet numarası?
RSV	Yüzey tablası için yer rezervasyonu	Yer rezerv.: Evet=ENT/Hayır = NOENT
ST	Alet özel alettir (ST: für Special Tool = İng. Özel alet); eğer özel aletiniz yerleri, kendi yeri önünde ve arkasında bloke ederse, L sütunundaki ilgili yeri kilitleyin (Durum L)	Özel alet?
F	Aleti daima tablada aynı yerde değiştirin (F: für Fixed = İng. sabitlenmiş)	Sabit yer? Evet = ENT / Hayır = NO ENT
L	Yeri kilitleyin (L: Locked = İng. kilitli)	Yer değiştirildi Evet = ENT / Hayır = NO ENT
DOC	TOOL.T'deki aletle ilgili yorum göstergesi	-
PLC	Bu alet yeriyle ilgili, PLC'ye aktarılması gereken bilgi	PLC Durumu?
P1 ... P5	Fonksiyon, makine üreticisi tarafından tanımlanır. Makine dokümantasyonuna dikkat edin	Değer?
PTYP	Alet tipi. Fonksiyon, makine üreticisi tarafından tanımlanır. Makine dokümantasyonuna dikkat edin	Yer tablosu için alet tipi?
LOCKED_ABOVE	Yüzey tablası: Yeri yukarıdan kilitleyin	Yeri yukarıdan kilitle?
LOCKED_BELOW	Yüzey tablası: Yeri alttan kilitleyin	Yeri alttan kilitle?
LOCKED_LEFT	Yüzey tablası: Yeri soldan kilitleyin	Yeri soldan kilitle?
LOCKED_RIGHT	Yüzey tablası: Yeri sağdan kilitleyin	Yeri sağdan kilitle?

Programlama: Alet

5.2 Alet verileri

Yazılım tuşu	Yer tabloları için düzenleme fonksiyonları
	Tablo başını seçin
	Tablo sonunu seçin
	Önceki tablo sayfasını seçin
	Sonraki tablo sayfasını seçin
	Yer tablosunu sıfırla
	Alet numarası T sütununu sıfırla
	Satırın başlangıcına geçiş
	Satırın sonuna geçiş
	Alet değişim simülasyonu
	Aleti alet tablosundan seçin: TNC, alet tablosunun içeriğini açar. Ok tuşlarıyla aleti seçin, OK yazılım tuşuyla yer tablosuna aktarın
	Güncel alanda düzenle
	Görünümü sırala



Makine üreticisi, çeşitli gösterge filtrelerinin fonksiyon, özellik ve tanımlamasını belirler. Makine el kitabını dikkate alın!

Alet verilerini çağırma

Bir alet çağırmaı **TOOL CALL** çalışma programında aşağıdaki verilerle programlayın:

- Alet çağırmaı **TOOL CALL** tuşuyla seçin

TOOL
CALL

- **Alet numarası:** Aletin numarasını veya adını girin. Aleti bir **TOOL DEF** tümcesi veya bir alet tablosunda belirlediniz. **ALET ADI** yazılım tuşuyla bir ad girebilir, **QS** yazılım tuşuyla da bir string parametresi girebilirsiniz. TNC, bir alet adını otomatik olarak tırnak içine alır. Bir string parametresine önceden bir alet adı vermek zorundasınız. Adları, **TOOL.T** etkin alet tablosundaki kayda göre belirlenir. Bir aleti diğer düzeltme değerleri ile birlikte çağırmaı için alet tablosunda tanımlanan dizini ondalık bir noktaya göre girin. **SEÇİM** yazılım tuşuyla bir pencereyi ekrana getirebilirsiniz, bu pencere üzerinden bir **TOOL.T** alet tablosunda tanımlı aleti, numarasını veya adını girmeden seçebilirsiniz
- **X/Y/Z'ye paralel mil eksenı:** Alet eksenini girin
- **S mil devri:** S mil devrini dakika başına dönüş (dev/dak) olarak girin. Alternatif olarak, Vc kesit hızını dakika başına metre (m/dak) cinsinde tanımlayabilirsiniz. Daha sonra **VC** yazılım tuşuna basın
- **Besleme F:** Beslemeyi F dakika başına milimetre (mm/dak) olarak girin. Alternatif olarak ilgili yazılım tuşları yardımıyla beslemeyi devir başına milimetre (mm/1) **FU** ve diş başına milimetre (mm/diş) **FZ** olarak tanımlayabilirsiniz. Besleme, bir konumlama tümcesinde veya bir **TOOL CALL** tümcesinde yeni bir besleme programlayana kadar etkiler
- **Alet uzunluğu ölçüsü DL:** Alet uzunluğu için delta değeri
- **Alet yarıçapı ölçüsü DR:** Alet yarıçapı için delta değeri
- **Alet yarıçapı ölçüsü DR2:** Alet yarıçapı 2 için delta değeri

Programlama: Alet

5.2 Alet verileri



Alet seçimi gösterim penceresini açarsanız, TNC, alet yuvasında mevcut olan bütün aletleri yeşil renkte işaretler.

Gösterim penceresinde bir alet de arayabilirsiniz. Burada **GOTO** veya **ARA** yazılım tuşuna basın ve alet numarasını veya adını girin. **OK** yazılım tuşuyla aleti diyaloga aktarabilirsiniz.

Örnek: Alet çağırma

Z alet eksenindeki 5 numaralı alet 2500 dev/dak mil devri ve 350 mm/dak beslemeyle çağrılır. Alet uzunluğu ve alet yarıçapı 2 için ölçü 0,2 veya 0,05 mm, alet yarıçapı için alt ölçü 1 mm'dir.

```
20 TOOL CALL 5.2 Z S2500 F350 DL+0,2 DR-1 DR2+0,05
```

D önündeki L, R ve R2 Delta değerini gösterir.

Aletlerin ön seçimi



TOOL DEF ile aletlerin ön seçimi, makineye bağlı bir fonksiyondur. Makine el kitabınızı dikkate alın!

Alet tablolarını belirliyorsanız bu durumda bir **TOOL DEF** tümcesi ile sonraki alet için bir ön seçim yapın. Bunun için alet numarası, Q parametresi veya tırnak işareti içinde bir alet adı girin.

Alet seçimi

Otomatik alet değişimi



Alet değişimi makineye bağlı bir fonksiyondur. Makine el kitabını dikkate alın!

Otomatik alet değişiminde program akışı kesilmez. **TOOL CALL** ile yapılan bir alet çağırma TNC, alet tablasını değiştirir.

Bekleme süresi aşımında otomatik alet değişimi: M101



M101 makineye bağlı bir fonksiyondur. Makine el kitabını dikkate alın!

TNC, belirli bir bekleme süresinin ardından otomatik olarak bir yardımcı alet takabilir ve çalışmaya bununla devam edebilir. Bunun için **M101** ek fonksiyonunu etkinleştirin. **M101** etkisini **M102** ile tekrar kaldırabilirsiniz.

Alet tablosunun **TIME2** sütununa aletin bekleme süresini girin. Bu süre aşıldığında çalışma bir yardımcı alet ile devam ettirilecektir. TNC **CUR_TIME** sütununa aletin güncel bekleme süresini kaydeder. Güncel bekleme süresi **TIME2** sütununda bulunan değeri aştığında, bekleme süresi dolduktan en geç bir dakika sonra, programın bir sonraki olası noktasında yardımcı alet takılır. Değişim, NC tümcesi tamamlandıktan sonra gerçekleştirilir.

TNC, alet değişimini otomatik olarak programın uygun bir yerinde gerçekleştirir. Otomatik alet değişimi şu koşullar altında gerçekleştirilmez:

- işlem döngüleri uygulandığında
- Bir yarıçap düzeltmesi (**RR/RL**) etkinken
- **APPR** hareket fonksiyonunun hemen ardından
- **DEP** geriye hareket fonksiyonunun hemen öncesinde
- doğrudan **CHF** ve **RND** öncesinde veya sonrasında
- makrolar uygulandığında
- bir alet değişimi gerçekleştirildiğinde
- doğrudan bir **TOOL CALL** veya **TOOL DEF** sonrasında
- SL döngüleri uygulandığında


Dikkat alet ve malzeme için tehlike!

TNC'nin aleti önce daima alet-eksen yönünde malzemeden uzaklaştırmasından dolayı özel aletler (örn. tekerlek frezesi) ile çalıştığınızda **M102** ile otomatik alet değişimini devre dışı bırakın.

Bekleme süresinin kontrol edilmesi ya da otomatik alet değişiminin hesaplanmasıyla, NC programından bağımsız olarak, işleme süresi artabilir. **BT** (Block Tolerance) giriş elemanı ile bu durumu etkileyebilirsiniz.

M101 fonksiyonunu girdiğinizde TNC, diyalogu **BT** sorgusu ile devam ettirir. Burada otomatik alet değişiminin gecikmesine yönelik NC tümcelerini (1 ila 100) adedini belirleyin. Bu şekilde elde edilen alet değişimi gecikme zamanı NC tümcelerinin içeriğine bağlıdır (örn. besleme, yol mesafesi). **BT** öğesini tanımlamamanız durumunda, TNC 1 değerini ya da makine üreticisi tarafından belirlenen bir standart değer kullanır.



BT değerini ne kadar yükseltirseniz **M101** üzerinden gerçekleştirilen olası bir çalışma süresi uzatmasının etkisi de o kadar azalır. Otomatik alet değişiminin daha sonra gerçekleşeceği dikkate alınmalıdır!

BT için uygun çıkış değerini hesaplamak amacıyla **BT = 10: NC tümcesinin saniye cinsinden ortalama işleme süresi** formülünü kullanın. Doğru olmayan sonucu yuvarlayın. Hesaplanan değer 100'den büyük olursa azami giriş değerini 100 olarak kullanın.

Bir aletin güncel bekleme süresini sıfırlamak istiyorsanız (örneğin bir kesme plakası değişimden sonra) **CUR_TIME** sütununa 0 değerini girin.

M101 fonksiyonu, döner aletleri simgeler ve dönme işletiminde mevcut değildir.

Yüzey normal vektörler ve
3D düzeltme içeren NC tümceleri için önkoşullar

Yardımcı aletin etkin yarıçapı (**R + DR**) orijinal aletin yarıçapından sapmamalıdır. Delta değerlerini (**DR**) ya alet tablosuna ya da **TOOL CALL** tümcesine girin. Sapmalar durumunda TNC bir uyarı metni gösterir ve aleti değiştirmez. M fonksiyonu **M107** ile bu uyarı metnini kapatın **M108** ile tekrar etkinleştirin.

Diğer bilgiler: Üç boyutlu alet düzeltmesi (seçenek #9), sayfa 493

Alet uygulama kontrolü



Alet uygulama kontrolünün fonksiyonu, makine üreticisi tarafından serbest bırakılmış olmalıdır. Makine el kitabını dikkate alın!



Alet uygulama kontrolünün fonksiyonu, torna takımları için mevcut değildir.

Alet uygulama kontrolünü uygulayabilmek için alet uygulama dosyaları oluşturulmalıdır.

Diğer bilgiler: Alet kullanım dosyası, sayfa 651

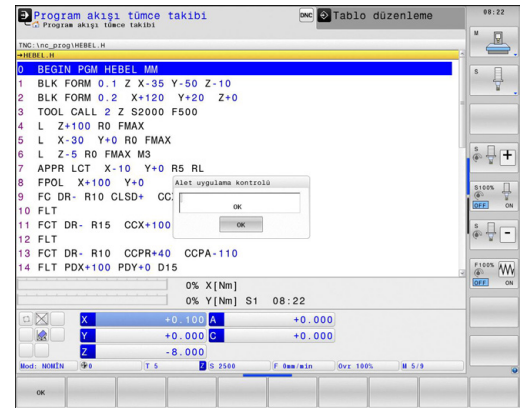
Kontrol edilecek NC programı **Program testi** işletim türünde eksiksiz simüle edilmeli veya **Program akışı tümce takibi/Program akışı tekil tümce** işletim türünde eksiksiz işlenmelidir.

Alet uygulama kontrolü uygulaması

ALET KULLANIMI ve **ALET KULLANIMI KONTROLÜ** yazılım tuşlarıyla bir programı başlatmadan önce çalışma işletim türünde seçilen programda kullanılan aletlerin mevcut olup olmadıklarını ve yeterince kalan kullanım süresine sahip olup olmadıklarını kontrol edebilirsiniz. TNC bu sırada alet tablosundaki kullanım süresi gerçek değerlerini, alet kullanma dosyasındaki nominal değerlerle karşılaştırır.

TNC, **ALET KULLANIMI KONTROLÜ** yazılım tuşuna basıldıktan sonra, kullanım kontrol sonucunu açılır pencerede gösterir. Açılır pencereyi **ENT** tuşuyla kapatın.

TNC, alet kullanım sürelerini ayrı bir dosyada, **pgmname.H.T.DEP** uzantısı ile kaydeder. Bu dosya, sadece **dependentFiles** (No. 122101) makine parametresi **MANUAL** olarak ayarlanmışsa görülebilir. Üretilen alet uygulama dosyası aşağıdaki bilgileri içerir:



Sütun	Anlamı
TOKEN	■ TOOL: Her TOOL CALL için alet kullanım süresi. Girdiler kronolojik sırada listelenmiştir ■ TTOTAL: Aletin toplam kullanım süresi ■ STOTAL: Bir alt programın çağırılması. Girdiler kronolojik sırada listelenmiştir ■ TIMETOTAL: NC programının toplam işleme süresi WTIME sütununda kaydedilir. TNC, PATH sütununda ilgili NC programının yol adını verir. TIME sütunu, tüm TIME kayıtlarının toplamını (hızlı hareket olmaksızın besleme süresi) içerir. TNC geri kalan tüm sütunları 0 olarak ayarlar ■ TOOLFILE: PATH sütununda TNC, program testini uygulamış olduğunuz alet tablosunun yol adını belirtir. Bu şekilde TNC, asıl alet kullanımı kontrolünde program testini TOOL.T ile yapıp yapmadığınızı tespit edebilir
TNR	Alet numarası (-1: Henüz bir alet değiştirilmedi)
IDX	Alet indeksi
NAME	Alet tablosundan alet adı
TIME	Saniye cinsinden alet kullanım süresi (hızlı hareket olmaksızın besleme süresi)
WTIME	Saniye cinsinden alet kullanım süresi (alet değişiminden alet değişimine toplam kullanım süresi)
RAD	R alet yarıçapı + DR alet yarıçap toplamı alet tablosundan alınır. Birim mm'dir
BLOK	TOOL CALL tümcesinin programlanmış olduğu tümce numarası
PATH	■ TOKEN = TOOL: Etkin ana veya alt programın yol adı ■ TOKEN = STOTAL: Alt programın yol adı
T	Alet diziniyle birlikte alet numarası

Sütun	Anlamı
OVRMAX	Bir işleme sırasında meydana gelen maksimum besleme aşırı kumandası. Program testinde TNC buraya 100 (%) değerini girer
OVRMIN	Bir işleme sırasında meydana gelen minimum besleme aşırı kumandası. Program testinde TNC buraya -1 değerini girer
NAMEPROG	0: Alet numarası programlandı 1: Alet adı programlandı

Palet dosyasındaki alet kullanım kontrolünde iki olanak sunulur:

- İmleç, palet dosyasında bir palet kaydı üzerinde duruyor: TNC, komple palet için bir alet uygulama kontrolü uygular
- İmleç, palet dosyasında bir program kaydı üzerinde duruyor: TNC, sadece seçilen program için bir alet uygulama kontrolü uygular

Programlama: Alet

5.3 Alet düzeltmesi

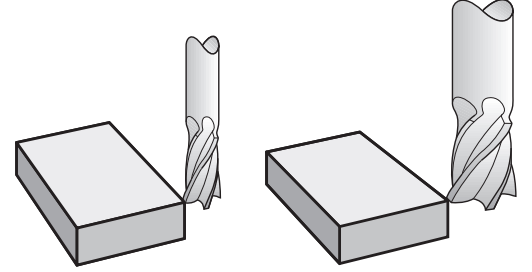
5.3 Alet düzeltmesi

Giriş

TNC, alet hattının alet uzunluğu düzeltme değerini ve çalışma düzlemindeki alet yarıçapını düzeltir.

Çalışma programı doğrudan TNC'de ayarlanmışsa alet yarıçap düzeltme sadece çalışma düzleminde etkilidir.

TNC, bu sırada devir eksenleri dahil beş eksene kadar dikkate alır.



Alet uzunluk düzeltmesi

Bir alet çalıştırdığınızda alet uzunluk düzeltmesi etki eder. Uzunluğu $L=0$ olan bir alet çağrılana kadar kaldırılır (örn. **TOOL CALL 0**).



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Eğer pozitif bir değere sahip bir uzunluk düzeltmesini **TOOL CALL 0** ile kaldırırsanız, aletin malzemeye olan mesafesi azalır.

Alet çağırmadan sonra **TOOL CALL** aletin programlanan yolunu mil ekseninde, eski ve yeni aletin uzunluk farkı kadar değiştirir.

Uzunluk düzeltmede delta değerleri **TOOL CALL** tümcesinde ve aynı zamanda alet tablosunda dikkate alınır.

Düzeltilme değeri= $L + DL_{TOOL CALL} + DL_{TAB}$

L: L alet uzunluğuyla **TOOL DEF** tümcesinden veya alet tablosu

DL_{TOOL CALL}: Üst ölçü **DL_{TOOL CALL}** tümcesi uzunluğu için

DL_{TAB}: **DL** ölçüsü, alet tablosundan alınan uzunluk için

Eksene paralel pozisyon tümcelerinde

Bir alet hareketine yönelik program tümcesi şunları içerir:

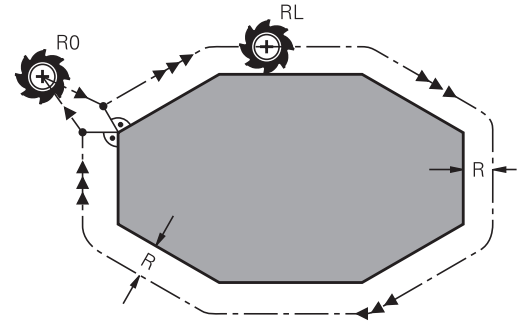
- **RL** veya **RR** (yarıçap düzeltmesi için)
- **R0**, hiçbir yarıçap düzeltmenin uygulanmaması gerekirse

Yarıçap düzeltmesi, bir takım çağrıldığında ve çalışma düzleminde bir doğru önermesiyle **RL** veya **RR** hareket ettirildiğinde sürece etki eder.



TNC, yarıçap düzeltmeyi kaldırır, eğer:

- **R0** ile bir doğru tümcesi programlarsanız
- Konturdan **DEP** fonksiyonu ile çıkın
- bir **PGM CALL** programlarsanız
- **PGM MGT** ile yeni bir program seçerseniz



Uzunluk düzeltmede delta değerleri **TOOL CALL** önermesinde ve aynı zamanda takım tablosunda dikkate alınır:

Düzeltilme değeri = $R + DR_{TOOL CALL} + DR_{TAB}$ ile

R: R alet uzunluğuyla **TOOL DEF** tümcesinden veya alet tablosu

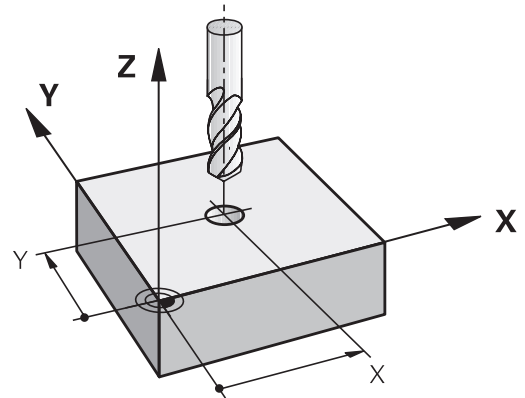
DR_{TOOL CALL}: **TOOL CALL** tümcesinden alınan yarıçap için **DR** üst ölçüsü

DR_{TAB}: **DR** ölçüsü, alet tablosundan alınan yarıçap için

Yarıçap düzeltmesiz hat hareketleri: R0

Alet, çalışma düzleminde orta noktası ile programlanan hat veya programlanan koordinatların üzerine hareket eder.

Uygulama: Delme, ön konumlama.



Programlama: Alet

5.3 Alet düzeltmesi

Yarıçap düzeltmeli hat hareketleri:RR ve RL

RR: Alet konturun sağına hareket eder

RL: Alet konturun soluna hareket eder

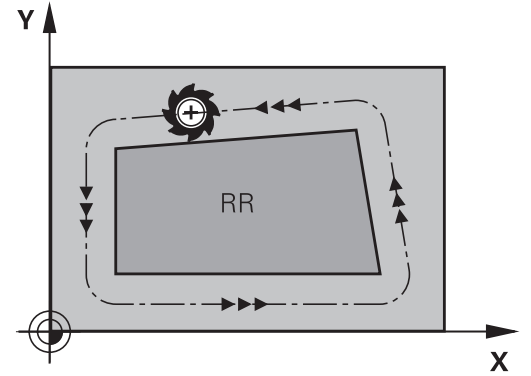
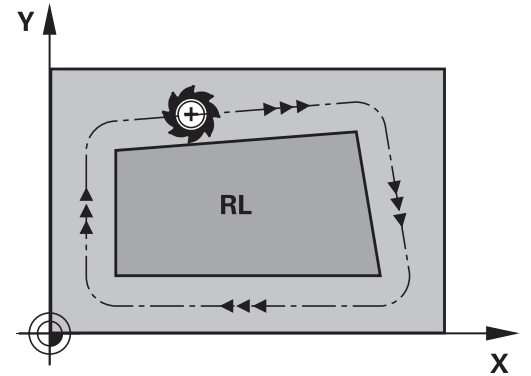
Alet orta noktası, programlanan kontur önünde bu alet yarıçapı mesafesine sahiptir. "Sağ" ve "sol" aletin durumunu, hareket yönünde, malzeme konturu boyunca tanımlar.



RR ve RL farklı yarıçap düzeltmesi olan iki program tümcesi arasında çalışma düzleminde yarıçap düzeltmesi yapılmamış en az bir hareket serisi (yani **R0** ile) olmalıdır.

TNC bir yarıçapı, ilk defa programladığınız düzeltme tümcesinin sonunda etkinleştirir.

Yarıçap düzeltmeli ilk tümcede **RR/RL** ve **R0** ile yarıçap düzeltmesini kaldırma sırasında TNC, aleti daima programlanan başlangıç ve son noktasına dik olarak konumlandırır. Aleti, ilk kontur noktasının önüne veya son kontur noktasının arkasına konumlandırın, böylece kontur hasar görmez.



Yarıçap düzeltmesi girişi

Yarıçap düzeltmeyi bir **L** tümcesinde girin. Hedef noktasının koordinatlarını girin ve **ENT** tuşuyla onaylayın.

YARIÇAP DÜZLT.: RL/RR/DÜZELT. YOK.?

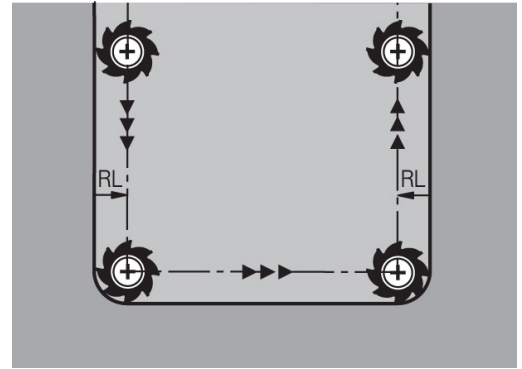
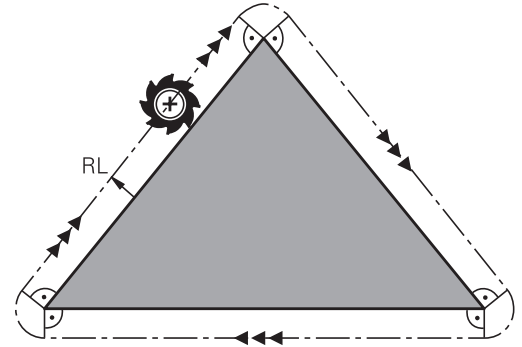
- | | |
|----------|---|
| RL | ▶ Alet hareketi programlanan konturun solunda: RL yazılım tuşuna basın veya |
| RR | ▶ Alet hareketi programlanan konturun sağında: RR yazılım tuşuna basın veya |
| ENT | ▶ Yarıçap düzeltmesi yapılmamış alet hareketi veya yarıçap düzeltmesini kaldırın: ENT tuşuna basın |
| END
□ | ▶ Tümceyi sonlandırın: END tuşuna basın |

Yarıçap düzeltmesi: Köşeleri işleme

- Dış köşeler:
Bir yarıçap düzeltmesi programladıysanız TNC, aleti bir geçiş dairesindeki dış köşelere sürer. Gerekliyse TNC, beslemeyi dış köşelerde azaltır, örn. büyük yön değiştirmelerde
- İç köşeler:
İç köşelerde TNC, alet orta noktasının düzeltildiği hatların kesişim noktasını hesaplar. Bu noktadan itibaren alet sonraki kontur elemanı boyunca hareket eder. Böylece malzeme iç köşelerde hasar görmez. Buradan çıkan sonuç; alet yarıçapı belirli bir kontur için istenen büyüklükte seçilemeyeceğidir

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Başlangıç ve son noktalarını iç hat çalışmada bir kontur köşe noktasına koymayın, aksi halde kontur hasar görebilir.



Programlama: Alet

5.4 Alet yönetimi (seçenek no. 93)

5.4 Alet yönetimi (seçenek no. 93)

Temel ilkeler



Alet yönetimi tamamen veya kısmen devre dışı bırakılabilen makineye bağlı bir fonksiyondur. Tam fonksiyon kapsamını makine üreticiniz belirler. Makine el kitabını dikkate alın!

Alet yönetimi üzerinden makine üreticiniz alet kullanımına ilişkin çeşitli fonksiyonları kullanıma sunabilir. Örnekler:

- Anlaşılır ve siz istediğinizde alet verilerinin formlarda uyarlanabilen gösterimi
- Münferit alet verilerinin yeni tablo görünümünde istenilen tanımlaması
- Alet tablosundan ve yer tablosundan verilerin karışık gösterimi
- Fare ile tıklamayla tüm alet verilerinin hızlı sıralama imkanı
- Grafikselle yardımcı maddelerinin, örn. alet veya yuva durumunun renkli ayrımı
- Kullanıma sunulan tüm aletlerin programa özgü donatım listesi
- Kullanıma sunulan tüm aletlerin program özgü kullanım sırası
- Bir alete ait tüm alet verilerinin kopyalanıp yapıştırılması
- Mevcut alet tiplerine daha iyi bir genel bakış için tablo görünümünde veya ayrıntı görünümünde alet tipinin grafikselle gösterimi



Alet tablosunda bir alet düzenlerseniz seçili alet kilitli olur. Bu aletin, işlenmiş bir NC programında gerekli olması halinde TNC, şu mesajı gösterir: **Alet tablosu kilitli.**

Expanded tool management

Program akış tablosu Expanded tool management

Tool name	Tool ID	Tool life	REMAINING LIFE
1	02	0	0
2	04	0	0
3	06	0	0
4	08	0	0
5	010	0	0
6	012	0	0
7	014	0	0
8	016	0	0
9	018	0	0
10	020	0	0
11	022	0	0
12	024	0	0
13	026	0	0
14	028	0	0
15	030	0	0
16	032	0	0
17	034	0	0
18	036	0	0
19	038	0	0
20	040	0	0
21	042	0	0
22	044	0	0
23	046	0	0
24	048	0	0
25	050	0	0
26	052	0	0
27	054	0	0
28	056	0	0
29	058	0	0
30	060	0	0
31	062	0	0
32	064	0	0

BAŞLANG. SON. YAN. YAN. TABLA FORM YÖNETİMİ ALET SON

Alet y6netimini ağırma



Alet y6netiminin ağırılması aşağıda anlatılan şekilden farklılık g6sterebilir. Makine el kitabını dikkate alın!



► Alet tablosunu sein: **ALET TABLOSU** yazılım tuşuna basın



► Yazılım tuşu ubuğuna gein



► **ALETY6NETİMİ** yazılım tuşunu sein: TNC, yeni tablo g6r6n6m6ne geer

Expanded tool management

Tool	NAME	TYPE	TL	POCKET	MAGAZINE	Tool life	REMAINING LIFE
1	02	0	0	0	0	Not monitored	0
2	04	0	0	0	0	Not monitored	0
3	06	0	0	0	0	Not monitored	0
4	08	0	0	0	0	Not monitored	0
5	10	0	0	0	0	Not monitored	0
6	12	0	0	0	0	Not monitored	0
7	14	0	0	0	0	Not monitored	0
8	16	0	0	0	0	Not monitored	0
9	18	0	0	0	0	Not monitored	0
10	20	0	0	0	0	Not monitored	0
11	22	0	0	0	0	Not monitored	0
12	24	0	0	0	0	Not monitored	0
13	26	0	0	0	0	Not monitored	0
14	28	0	0	0	0	Not monitored	0
15	30	0	0	0	0	Not monitored	0
16	32	0	0	0	0	Not monitored	0
17	34	0	0	0	0	Not monitored	0
18	36	0	0	0	0	Not monitored	0
19	38	0	0	0	0	Not monitored	0
20	40	0	0	0	0	Not monitored	0
21	42	0	0	0	0	Not monitored	0
22	44	0	0	0	0	Not monitored	0
23	46	0	0	0	0	Not monitored	0
24	48	0	0	0	0	Not monitored	0
25	50	0	0	0	0	Not monitored	0
26	52	0	0	0	0	Not monitored	0
27	54	0	0	0	0	Not monitored	0
28	56	0	0	0	0	Not monitored	0
29	58	0	0	0	0	Not monitored	0
30	60	0	0	0	0	Not monitored	0
31	62	0	0	0	0	Not monitored	0
32	64	0	0	0	0	Not monitored	0

SON YAN YAN TABLA FORM ALET SON

Alet y6netimi g6r6n6m6

Yeni g6r6n6mde TNC t6m alet bilgilerini aşağıdaki d6rt adet dizin sekmesinde g6sterir:

- **Aletler:** Alete 6zg6 bilgiler
- **Yerler:** Yere 6zg6 bilgiler
- **Donanım listesi:** Program akışı işletim t6r6nde seçilen NC programının b6t6n aletlerinin listesi (sadece 6nceden bir alet kullanım dosyası oluşturduysanız)
Diğer bilgiler: Alet uygulama kontrol6, sayfa 199
- **T kullanım sırası:** Program akışı işletim t6r6nde seçilmiş programda değiştirilmiş t6m aletlerin sıra listesi (sadece 6nceden bir alet kullanım dosyası oluşturduysanız)
Diğer bilgiler: Alet uygulama kontrol6, sayfa 199

Programlama: Alet

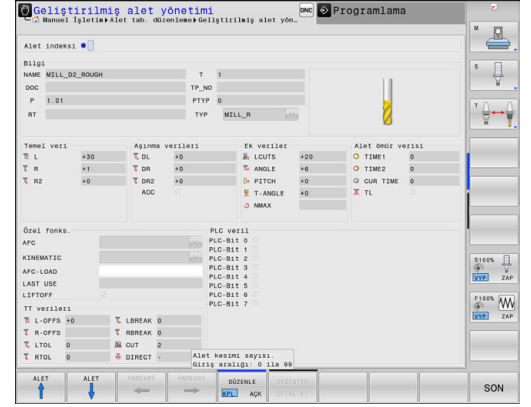
5.4 Alet yönetimi (seçenek no. 93)

Alet yönetimini düzenleme

Alet yönetimi hem fare hem de tuşlar ve yazılım tuşları ile kullanılabilir:

Yazılım tuşu Alet yönetimi için düzenleme fonksiyonları

	Tablo başını seçin
	Tablo sonunu seçin
	önceki tablo sayfasını seçin
	Sonraki tablo sayfasını seçin
	İşaretlenen aletin form görünümünü aırma. Alternatif fonksiyon: ENT tuşuna basın
	Sekmenin değiştirilmesi: Aletler, Yerler, Donanım listesi, T kullanım sırası
	Arama fonksiyonu: Arama fonksiyonunda, bir listeden veya arama kelimesini girerek içinde arama yapılacak olan sütunu ve ardından da arama kelimesini seçebilirsiniz
	Aletleri içe aktarma
	Aletleri dışa aktarma
	İşaretlenen aletlerin silinmesi
	Tablonun sonuna birden fazla satır ekle
	Tablo görünümünü güncelleştirme
	Programlanan aletler sütununun görüntülenmesi (Yer sekmesi etkinse)
	Ayarların tanımlanması: ■ SÜTUN SİRALA etkin: Sütun başının üzerine fare ile tıkladığınızda sütun içeriği sıralanır ■ SÜTUN TAşI etkin: Sütun, sürükleme ve bırakma yoluyla kaydırılabilir
	Manuel olarak yapılan ayarların (sütun kaydırma) tekrar eski durumuna getirilmesi





Alet verilerini, ancak arka planı açık renkli olan alet için etkinleştirebileceğiniz **FORM** veya **ENT** yazılım tuşunu kumanda ederek form görünümünden düzenleyebilirsiniz.

Alet yönetimini fare olmadan kumanda edebiliyorsanız kontrol kutularıyla seçilen fonksiyonları "-/+" tuşuyla da etkinleştirebilir veya devre dışı bırakabilirsiniz.

Alet yönetiminde **GOTO** tuşuyla alet numarası veya yer numarasına göre arama yapabilirsiniz.

Aşağıdaki fonksiyonları fare kullanımı ile ek olarak gerçekleştirebilirsiniz:

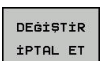
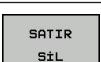
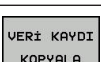
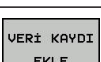
- Sıralama fonksiyonu: Tablo başlığının sütununu tıklayarak TNC verileri artan veya azalan sırada sıralar (etkin olan ayara bağlı olarak)
- Sütun kaydırma: Tablo başlığında bir sütuna tıklayarak ve ardından basılı fare tuşuyla kaydırarak sütunu istediğiniz sıralamaya alabilirsiniz. TNC, şu an itibarıyla alet yönetiminden çıkarken sütun sıralamasını kaydetmez (etkin olan ayara bağlı olarak)
- Form görünümünde ek bilgileri gösterme: TNC, ipucu metinlerini **DÜZENLEME AÇIK/KAPALI** yazılım tuşunu **AÇIK** ögesine ayarladığınız, fare imlecini etkin bir giriş alanına hareket ettirdiğiniz ve bir saniye beklettiğiniz zaman gösterir

Programlama: Alet

5.4 Alet yönetimi (seçenek no. 93)

Etkin form görünümünde düzenleme

Etkin form görünümünde aşağıdaki fonksiyonlar mevcuttur:

Yazılım tuşu	Düzenleme fonksiyonu form görünümü
	önceki aletin alet verileri seçilir
	Sonraki aletin alet verileri seçilir
	önceki alet endeksi seçilir (sadece tanımlama etkin olduğunda etkindir)
	Sonraki alet endeksi seçilir (sadece tanımlama etkin olduğunda etkindir)
	Formun açılmasından beri yaptığınız değişiklikleri iptal etme (geri alma fonksiyonu)
	Satır (alet endeksi) eklenir (yazılım tuşu ubuğu 2)
	Satır (alet endeksi) silinir (yazılım tuşu ubuğu 2)
	Seçilen aletin alet verilerini kopyalama (yazılım tuşu ubuğu 2)
	Kopyalanan alet verilerini seçilen alete ekleme (yazılım tuşu ubuğu 2)

İşaretlenen alet verilerini silme

Bu fonksiyon üzerinden gerekli olmayan alet verilerini kolay bir şekilde silebilirsiniz.

Silme sırasında şu şekilde hareket edin:

- ▶ Alet yönetiminde, silmek istediğiniz alet verilerini ok tuşlarıyla veya fareyle işaretleyin
- ▶ **İşARETLENEN ALETLERİ SİL** yazılım tuşuna basın, TNC, silinecek alet verilerini içeren bir açılır pencere açar
- ▶ **BAşLAT** yazılım tuşuyla silme işlemini başlatın: TNC, açılır pencerede silme işleminin durumunu gösterir
- ▶ Silme işlemini tuşla veya **END** yazılım tuşuyla sonlandırın



- TNC, seçilen tüm aletlerdeki tüm verileri siler. Geri alma fonksiyonu olmadığı için alet verilerine gerçekten ihtiyacınız olmadığından emin olun.
- Yer tablosunda halen kayıtlı olan aletlerin verilerini silemezsiniz. Öncelikle aleti tabladan alın.

Mevcut alet tipleri

Alet yönetimi, çeşitli alet tiplerini bir simgeyle gösterir. Aşağıdaki alet tipleri kullanıma sunulur:

Simge	Alet tipi
	Tanımlanmamış, ****
	Freze kesicisi, MILL
	Delici, DRILL
	Dişli delici, TAP
	NC merkezi delici, CENT
	Döndürme aleti, TURN
	Tarama sistemi, TCHP
	Rayba, REAM
	Havşa, CSINK
	Pilotlu karşılıklı delici, TSINK
	Torna takımı, BOR
	Geri indirici, BCKBOR
	Diş frezesi, GF
	Havşa şevli diş frezesi, GSF
	Tek plakalı diş frezesi, EP
	Döndürme plakalı diş frezesi, WSP
	Delme diş frezesi, BGF
	Sirküler diş frezesi, ZBGF

Programlama: Alet

5.4 Alet yönetimi (seçenek no. 93)

Simge	Alet tipi
	Kumlama frezesi,MILL_R
	Perdahlama frezesi,MILL_F
	Kumlama/perd. frezesi,MILL_RF
	Yüzey perdahlama frezesi,MILL_FD
	Yan perdahlama frezesi,MILL_FS
	Yüzey frezesi,MILL_FACE

Alet verilerini içe aktarma ve dışa aktarma

Alet verilerini içe aktarma

Bu fonksiyon üzerinden, örn. ön ayar cihazında harici olarak ölçtüğünüz alet verilerini kolay bir şekilde içe aktarabilirsiniz. Yüklenecek dosya CSV formatında (comma separated value) olmalıdır. **CSV** dosya formatı, basit yapılandırılmış dosyaların paylaşımı için bir metin dosyası yapısını açıklar. Buna bağlı olarak içe aktarım dosyasının şu şekilde yapılandırılmış olması gerekir:

- **Satır 1:** Birinci satırda, sonraki satırlarda tanımlanan verilerin yerleşeceği sütun adlarının tanımlanması gerekir. Sütun adları virgülle ayrılır.
- **Diğer satırlar:** Diğer tüm satırlar, alet tablosuna yüklemek istediğiniz dosyaları içerir. Dosyaların sırasının 1. satırda belirtilen sütun adlarının sırasına uygun olması gerekir. Verilerin virgülle ayrılması ve ondalık sayıların ondalık hanesindeki noktayla belirtilmesi gerekir.

İçe aktarma sırasında şu şekilde hareket edin:

- ▶ TNC sürücüsüne yüklenecek alet tablosunu sabit diskteki **TNC: \system\tooltab** dizinine kopyalayın
- ▶ Geliştirilmiş alet yönetimini başlatın
- ▶ Alet yönetiminde **ALET İÇE AKTAR** yazılım tuşuna basın: TNC, **TNC:\system\tooltab** dizinine kayıtlı olan CSV dosyalarını içeren bir açılır pencere açar
- ▶ Ok tuşlarıyla veya fare yardımıyla içe aktarılacak dosyayı seçin, **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, CSV dosya içeriğine sahip bir açılır pencere açar
- ▶ İçe aktarım işlemini **BAŞLAT** yazılım tuşuna basarak başlatın.



- İçe aktarılacak CSV dosyasının **TNC:\system \tooltab** dizininde kayıtlı olması gerekir.
- Numarası yer tablosunda kayıtlı bir alete alet verilerini yüklemek istediğinizde TNC, hata mesajı verir. Bunun ardından bu veri grubunu atlamak mı yoksa yeni bir alet mi eklemek istediğinize karar verebilirsiniz. TNC, alet tablosunun ilk boş satırına yeni bir alet ekler.
- İçe aktarılan CSV dosyasının kumanda tarafından bilinmeyen ek tablo sütunları içermesi durumunda, içe aktarım sırasında bilinmeyen sütunlarla ilgili bir mesaj belirir ve bu değerlerin kabul edilmeyeceği bilgisi verilir.
- Sütun açıklamalarının doğru şekilde girilmesine dikkat edin.
Diğer bilgiler: Alet verilerini tabloya girin, sayfa 184
- İsteddiğiniz kadar alet verisi içe aktarabilirsiniz, ilgili veri grubu alet tablosunun tüm satırlarını (veya verilerini) içermek zorunda değildir.
- Sütun adlarının sırası istenildiği şekilde olabilir, veriler buna uygun sırada tanımlanmalıdır.

Programlama: Alet

5.4 Alet yönetimi (seçenek no. 93)

Örnek yüklenecek dosya:

T,L,R,DL,DR	Sütun adlarına sahip 1. satır
4,125.995,7.995,0,0	Alet verilerine sahip 2. satır
9,25.06,12.01,0,0	Alet verilerine sahip 3. satır
28,196.981,35,0,0	Alet verilerine sahip 4. satır

Alet verilerini dışa aktar

Bu fonksiyon üzerinden kolay bir şekilde alet verilerini dışa aktarabilirsiniz, bu şekilde bunları örn. CAM sisteminizdeki alet veri bankasından açabilirsiniz. TNC, dışa aktarılan dosyaları CSV formatında (comma separated value) kaydeder. **CSV** dosya formatı, basit yapılandırılmış dosyaların paylaşımı için bir metin dosyası yapısını açıklar. Dışa aktarım dosyası şu şekilde yapılandırılmıştır:

- **Satır 1:** TNC, birinci satırda ilgili tüm alet verilerinin tanımlanması için sütun adlarını kaydeder. Sütun adları virgülle ayrılır.
- **Diğer satırlar:** Diğer tüm satırlarda dışa aktardığınız aletlerin verileri bulunur. Dosyaların sırası, 1. satırda belirtilen sütun adlarının sırasına uygundur. Veriler virgülle ayrılır, ondalık sayılar TNC tarafından bir ondalık noktası ile görüntülenir.

Dışa aktarma sırasında şu şekilde hareket edin:

- ▶ Alet yönetiminde, dışa aktarmak istediğiniz alet verilerini ok tuşlarıyla veya fareyle işaretleyin
- ▶ **ALET DIŞA AKTAR** yazılım tuşuna basın, TNC bir açılır pencere açar: CSV dosyasının adını girin ve **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ **BAŞLAT** yazılım tuşuyla dışa aktarma işlemini başlatın: TNC, bir açılır pencerede dışa aktarma işleminin durumunu gösterir
- ▶ Dışa aktarma işlemini tuşla veya **END** yazılım tuşuyla sonlandırın



TNC, dışa aktarılan CSV dosyalarını prensip olarak **TNC:\system\tooltab** dizinine kaydeder.

6

**Programlama:
Konturları
programlama**

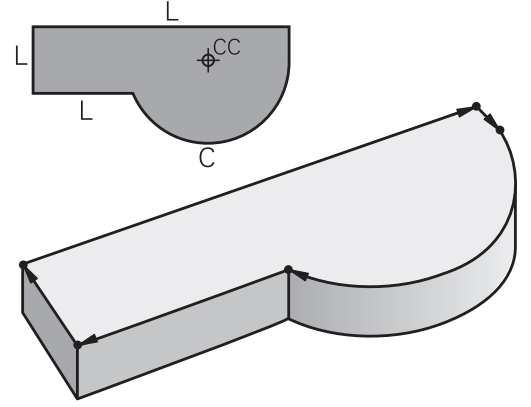
Programlama: Konturları programlama

6.1 Alet hareketleri

6.1 Alet hareketleri

Hat fonksiyonları

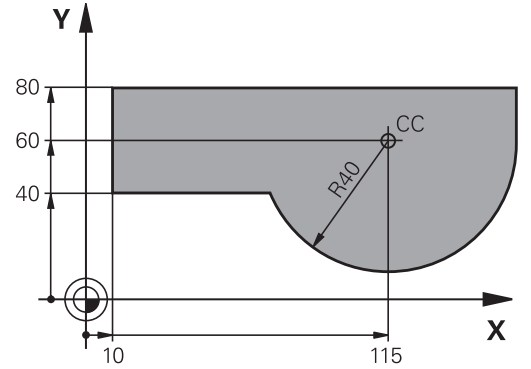
Bir malzeme konturu, alışılmış şekilde doğrular ve yaylar gibi birden fazla kontur elemanını biraraya getirir. Hat fonksiyonları ile **doğrular** ve **yaylar** için olan alet hareketlerini programlarsınız



Serbest kontur programlama FK

Eğer NC tarafından ölçülmüş hiçbir çizim yoksa ve ölçü girişleri NC programı için tamamlanmamışsa, malzeme konturunu serbest kontur programlama ile programlayın. TNC, eksik girişleri hesaplar.

FK programlamayla **doğrular** ve **yaylar** için alet hareketlerini programlayın.



Ek fonksiyonlar M

TNC ek fonksiyonları ile kumanda edersiniz:

- program akışı, örn. program akışındaki bir kesinti
- Mil devri ve soğutucu maddenin açılması ve kapatılması gibi makine fonksiyonları
- aletin hat davranışı

Alt programlar ve program bölüm tekrarları

Tekrarladığınız çalışma adımlarını sadece bir defa alt program veya program bölümü tekrarı olarak girin. Bir program bölümünü sadece belirli koşullar altında uygulamak isterseniz bu program adımlarını bir alt programda belirleyin. İlaveten bir çalışma programı diğer bir programı çağırabilir ve uygulayabilir.

Diğer bilgiler: Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları, sayfa 287

Programlama: Q Parametresi

İşleme programında Q parametreleri sayı değerlerini temsil eder: Bir Q parametresine başka bir yerde bir sayı değeri atanır. Q parametreleri ile program akışını kumanda eden veya bir kontur tanımlayan matematiksel fonksiyonları programlayabilirsiniz.

Ek olarak Q parametresi programlaması yardımıyla program akışı sırasında 3D tarama sistemiyle ölçümler gerçekleştirebilirsiniz.

Diğer bilgiler: Programlama: Q Parametreleri, sayfa 307

Programlama: Konturları programlama

6.2 Hat fonksiyonlarına ilişkin temel bilgiler

6.2 Hat fonksiyonlarına ilişkin temel bilgiler

Bir çalışma için alet hareketini programlayın

Bir işleme programı oluşturursanız malzeme konturunun münferit elemanları için hat fonksiyonlarını sırasıyla programlayın. Bunun için kontur elemanlarının bitiş noktaları için koordinatları ölçü çiziminde girin. TNC, bu koordinat bilgileri, alet verileri ve yarıçap düzeltmeden aletin gerçek hareket yolunu tanımlar.

TNC, bir hat fonksiyonu NC tümcesinde programladığınız tüm makine eksenlerinde eş zamanlı hareket eder.

Hareketler makine eksenlerine paralel

NC tümcesi bir koordinat bilgisi içerir: TNC, aleti programlı makine eksenine paralel sürer.

Makinenizin konstrüksiyonuna bağlı olarak işleme sırasında ya alet ya da makine tezgahı gerili malzeme ile hareket eder. Hat hareketi programlamada, alet hareket ediyormuş gibi yapın.

Örnek:

50 L X+100

50 Tümce no
L "Doğru " hat fonksiyonu
X+100 Son nokta koordinatları

Alet, Y ve Z koordinatlarını içerir ve X=100 pozisyonuna hareket eder.

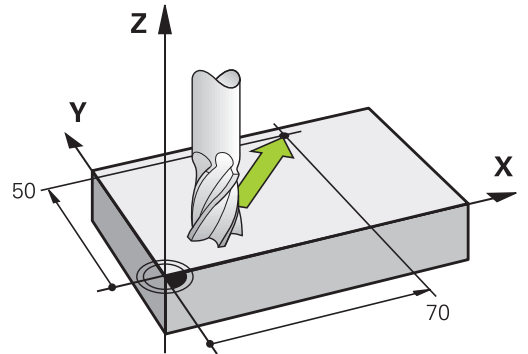
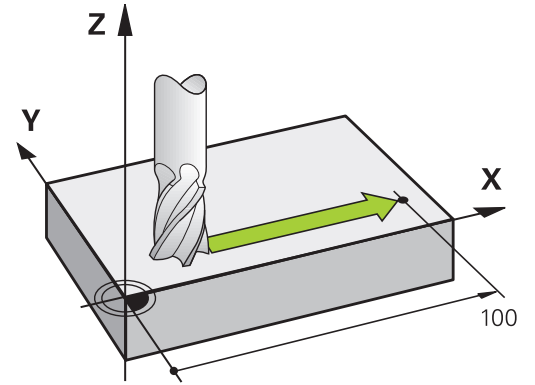
Ana düzlemlerdeki hareketler

NC tümcesi iki koordinat bilgisi içerir: TNC, aleti programlı düzlemde sürer.

Örnek

L X+70 Y+50

Alet Z koordinatını içerir ve XY düzleminde X=70, Y=50 pozisyonuna hareket eder.

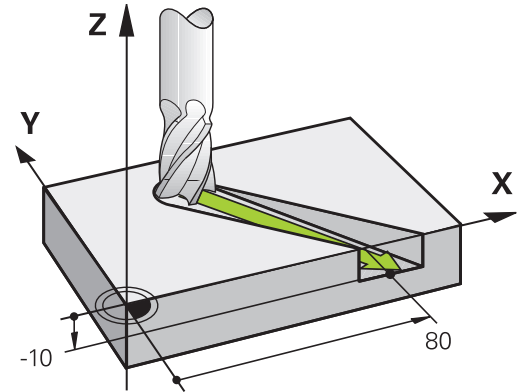


Üç boyutlu hareket

NC tümcesi üç koordinat bilgisi içerir: TNC, aleti programlı konuma hacimsel olarak sürer.

Örnek

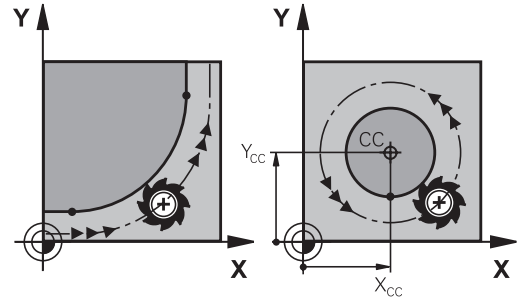
L X+80 Y+0 Z-10

**Daireler ve yaylar**

Daire hareketlerinde TNC iki makine eksenini aynı anda sürer: Alet işleme parçasına bir dairesel hatta göreli olarak hareket eder. Daire hareketleri için ile bir CC daire merkezi girebilirsiniz.

Yaylar için hat fonksiyonuyla ana zeminde daireler programlarsınız: Ana zemin **TOOL CALL** alet çağrısında, mil ekseninin tespit edilmesiyle tanımlanmalı:

Mil eksen	Ana düzlem
Z	XY, ayrıca UV, XV, UY
Y	ZX, ayrıca WU, ZU, WX
X	YZ, ayrıca VW, YW, VZ



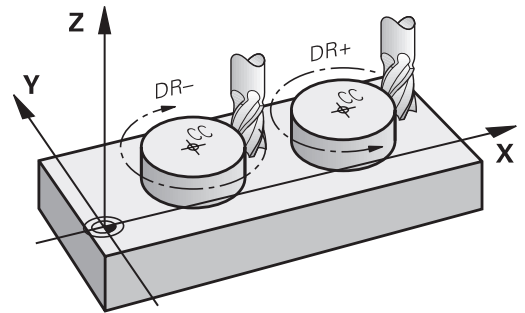
Ana düzleme paralel olmayan daireleri de "Çalışma düzlemini döndür" fonksiyonu veya Q parametreleriyle programlayabilirsiniz. **Diğer bilgiler:** Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı **Diğer bilgiler:** Prensip ve fonksiyon genel görünümü, sayfa 308

Daire hareketlerinde dönüş yönü DR

Diğer kontur elemanlarına doğru yapılan tanjant geçişsiz daire hareketlerinde dönüş mantığını aşağıdaki gibi girin:

Saat yönünde dönüş: **DR-**

Saat yönünün tersine dönüş: **DR+**



Programlama: Konturları programlama

6.2 Hat fonksiyonlarına ilişkin temel bilgiler

Yarıçap düzeltmesi

Yarıçap düzeltmesi, ilk kontur elemanına hareket ettiğiniz tümcede yer almalıdır. Yarıçap düzeltmesini bir tümcede bir çember için etkileştiremezsiniz. Bunları öncelikle bir doğru tümcesinde programlayın.

Diğer bilgiler: Hat hareketler - dik açılı koordinatlar, sayfa 232

Diğer bilgiler: Konturdan çıkma, sayfa 222

Ön pozisyonlama

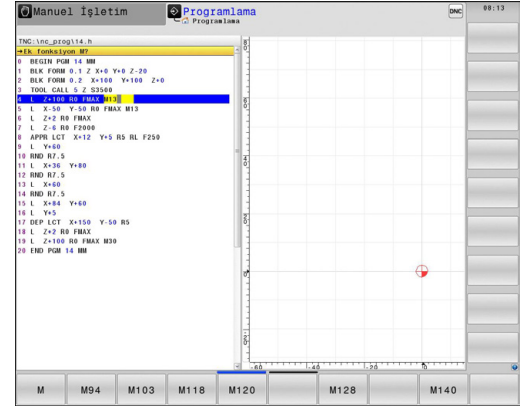


Dikkat çarpışma tehlikesi!

Aleti bir işleme programı başlangıcında, alet ve malzeme hasarının mümkün olmayacağı şekilde konumlandırın.

NC tümcelerinin hat fonksiyon tuşlarıyla oluşturulması

Gri renkli hat fonksiyon tuşlarıyla açık metin diyalogunu açın. TNC, sırayla tüm bilgileri sorar ve NC tümcesini işleme programına ekler.



Örnek – Bir doğrunun programlanması

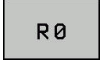
- Programlama diyalogunu açın: örn. Doğru

KOORDİNATLAR?

- Doğrunun son noktasına ait koordinatları girin, örn. X'e -20

KOORDİNATLAR?

- Doğrunun bitiş noktasına ait koordinatları girin, örn. Y'de 30, **ENT** tuşuyla onaylayın

YARIÇAP DÜZELT.: RL/RR/DUZELT. YOK?

- Yarıçap düzeltmesini seçin: örn. **R0** yazılım tuşuna basın; takım düzeltilmeden hareket eder.

BESLEME F=? / F MAX = ENT

- **100** girin (besleme örn. 100 mm/dak; INÇ programlamada: 100 girişi 10 inç/dak. beslemeye eşittir) ve **ENT** tuşuyla onaylayın veya



- hızlı harekette sürün: **FMAX** yazılım tuşuna basın ya da



- **TOOL CALL** tümcesinde tanımlanmış olan besleme ile hareket ettirin: **F AUTO** yazılım tuşuna basın.

EK FONKSİYON M?

- **3** (ek fonksiyon örn. M3) girin ve diyalogu **END** tuşuyla kapatın

Çalışma programındaki satır

L X-20 Y+30 R0 FMAX M3

Programlama: Konturları programlama

6.3 Konturdan çıkma

6.3 Konturdan çıkma

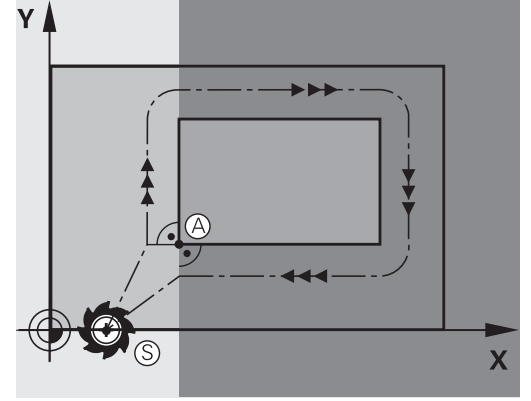
Başlangıç noktası ve bitiş noktası

Alet, ilk kontur noktasının başlangıç noktasından hareket eder. Başlangıç noktası ön koşulları:

- Yarıçap düzeltmesiz programlandı
- Çarpışmasız hareket edebilir
- İlk kontur noktası yakınında

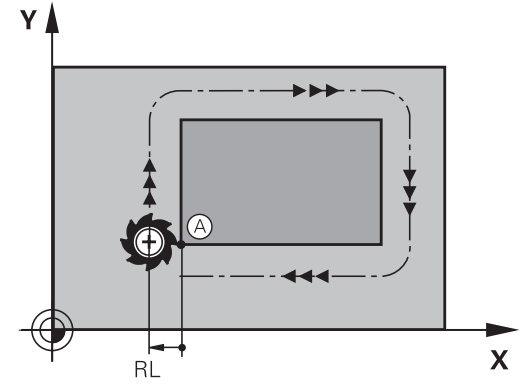
Sağdaki resimdeki örnek:

Başlangıç noktasını koyu gri alanda belirlerseniz kontur, ilk kontur noktasına gidişte hasar görür.



İlk kontur noktası

İlk kontur noktasına alet hareketi için bir yarıçap düzeltmesi programlayın.



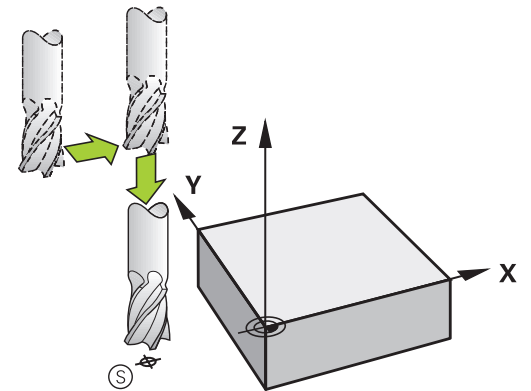
mil eksenindeki başlangıç noktasına hareket

Başlangıç noktası hareketinde alet mil ekseninde çalışma derinliğine hareket etmelidir. Çarpışma tehlikesinde, başlangıç noktasını mil ekseninde ayrıca hareket ettirin.

NC tümceleri

30 L Z-10 R0 FMAX

31 L X+20 Y+30 RL F350



Son nokta

Son nokta seçimi için ön koşullar:

- Çarpışmasız hareket edebilir
- Son kontur noktası yakınında
- Kontur hasarını önleyin: Optimum son nokta, alet hattı uzatmasında son kontur elemanını işlemek için yer alır

Sağdaki resimdeki örnek:

Bitiş noktasını koyu gri alanda belirlerseniz bitiş noktasına gidişte kontur hasarı görür.

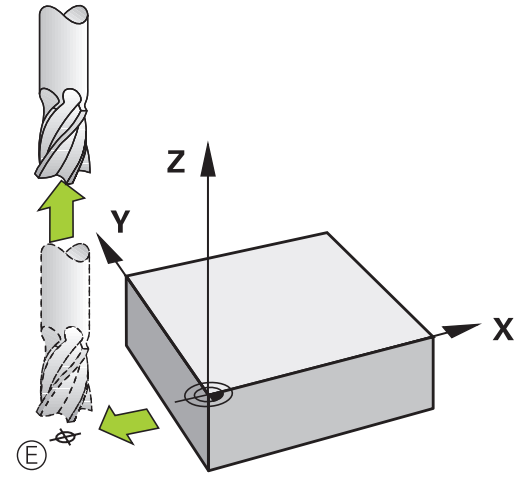
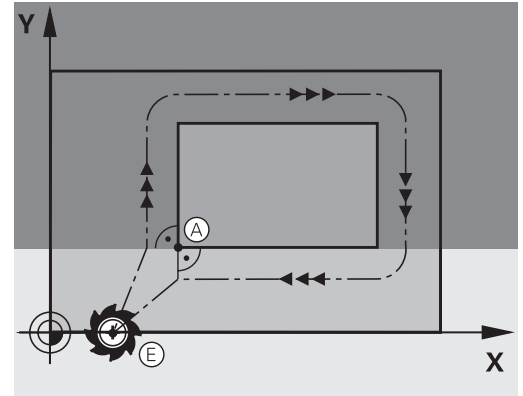
Mil eksenindeki bitiş noktasından çıkma:

Bitiş noktasından çıkarken mil eksenini ayrıca programlayın.

NC tümceleri

50 L X+60 Y+70 R0 F700

51 L Z+250 R0 FMAX

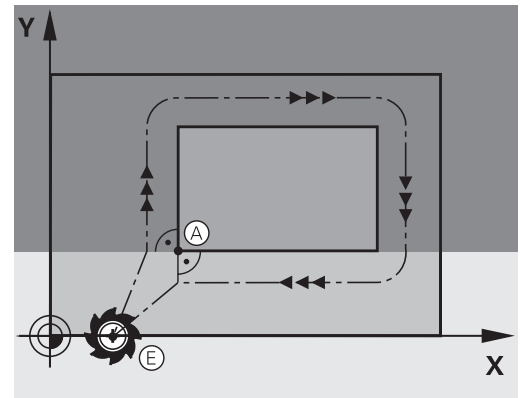
**Ortak başlangıç ve bitiş noktası**

Ortak başlangıç ve bitiş noktası için bir yarıçap düzeltmesi programlamayın.

Kontur hasarını önleyin: Optimum başlangıç noktası, alet hattının uzatmaları arasında, ilk ve son kontur elemanını işlemek için yer alır.

Sağdaki resimdeki örnek:

Bitiş noktasını koyu gri alanda belirlerseniz kontura yaklaşma veya konturdan uzaklaşmada kontur hasarı görür.



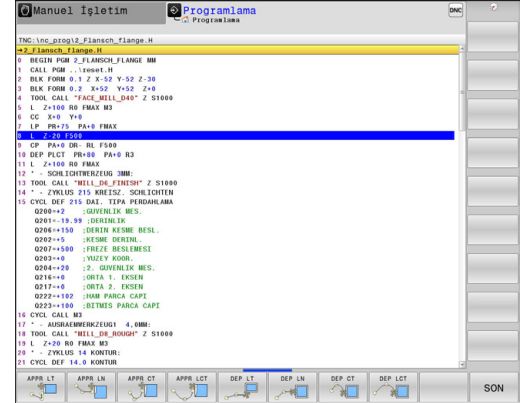
Programlama: Konturları programlama

6.3 Konturdan çıkma

Genel bakış: Kontura hareket ve konturdan çıkış için hat formları

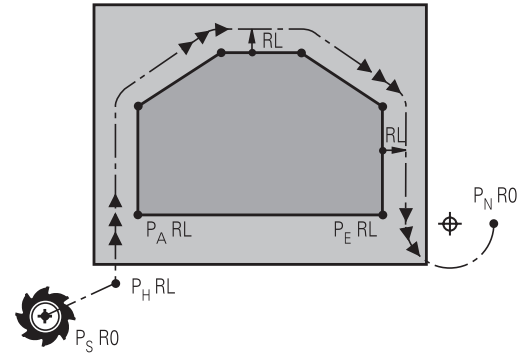
APPR (İng. approach = yaklaşma) ve **DEP** (İng. departure = uzaklaşma) fonksiyonları **APPR/DEP** tuşuyla etkinleştirilir. Daha sonra alttaki hat formlarını yazılım tuşlarıyla seçin:

Yaklaşın	Çıkış	Fonksiyon
		Tanjant bağlantısı içeren doğru
		Kontur noktasına dik doğru
		Tanjant bağlantısı ile çember
		Kontura tanjant bağlantısı içeren çember, kontur dışındaki yardımcı bir noktaya tanjant doğru parçası üzerinde gidiş ve çıkış



Gidiş ve çıkışlarda önemli pozisyonlar

- Başlangıç noktası P_S
Bu pozisyonu APPR tümcesinden hemen programlayın. P_S kontur dışında yer alır ve yarıçap düzeltmesi yapılmadan (R0) hareket eder.
- P_H
yardımcı noktası: Gidiş ve çıkış bazı hat formlarında P_H yardımcı noktası üzerinden uygulanır, TNC bu noktayı APPR ve DEP tümcesi girişlerinde hesaplar. TNC, güncel pozisyondan en son programlanan beslemedeki yardımcı P_H noktasına hareket eder. **FMAX** hareket fonksiyonundan önce son konumlandırma tümcesine (hızlı hareketle konumlandırma) programladıysanız TNC de, yardımcı noktaya P_H hızlı harekette sürer
- İlk kontur noktası P_A ve son kontur noktası P_E
İlk kontur noktası P_A ögesini APPR tümcesiyle programlayın, son kontur noktası P_E ögesini herhangi bir hat fonksiyonuyla programlayın. APPR tümcesi Z koordinatını da içeriyorsa TNC, aleti ilk P_A kontur noktasına simultane olarak hareket ettirir.
- P_N bitiş noktası
 P_N pozisyonu konturun dışında yer alır ve DEP tümcesindeki girişlerinizden alınır. DEP tümcesi Z koordinatını da içeriyorsa TNC, aleti P_N bitiş noktasına simultane olarak hareket ettirir.



Kısa tanım	Anlamı
APPR	İng. APPRoach = Gidiş
DEP	İng. DEParture = Çıkış
L	İng. Line = Doğru
C	İng. Circle = Daire
T	Tanjant (sürekli, düz geçiş)
N	Normaller (dik)



TNC, gerçek pozisyondan yardımcı nokta P_H 'ye konumlanma sırasında programlanan konturun hasar görüp görmeyeceğini kontrol etmez. Bunu test grafiğiyle kontrol edin!

APPR LT, APPR LN ve APPR CT fonksiyonlarında TNC, gerçek pozisyondan P_H yardımcı noktasına en son programlanan besleme/hızlı hareket ile hareket eder. **APPR LCT** fonksiyonunda TNC, P_H yardımcı noktasını APPR tümcesinde programlanan beslemeyle hareket ettirir. Gidiş tümcesinden önce hiçbir besleme programlanmadıysa TNC bir hata mesajı verir.

Programlama: Konturları programlama

6.3 Konturdan çıkma

Kutupsal koordinatlar

Aşağıdaki gidiş/çıkış fonksiyonları için kontur noktalarını kutupsal koordinatlar üzerinden programlayabilirsiniz:

- APPR LT, APPR PLT'ye dönüşür
- APPR LN, APPR PLN'ye dönüşür
- APPR CT, APPR PCT'ye dönüşür
- APPR LCT, APPR PLCT'ye dönüşür
- DEP LCT, DEP PLCT'ye dönüşür

Bunun için yazılım tuşuyla bir yaklaşma veya uzaklaşma fonksiyonu seçtikten sonra turuncu **P** tuşuna basın.

Yarıçap düzeltmesi

Yarıçap düzeltmesini ilk kontur noktası P_A ile APPR tümcesinde programlayın. DEP tümceleri yarıçap düzeltmesini kaldırır!



APPR LN veya **APPR CT** ile **R0** programladığınızda kumanda, işleme/simülasyonu bir hata mesajıyla durdurur.

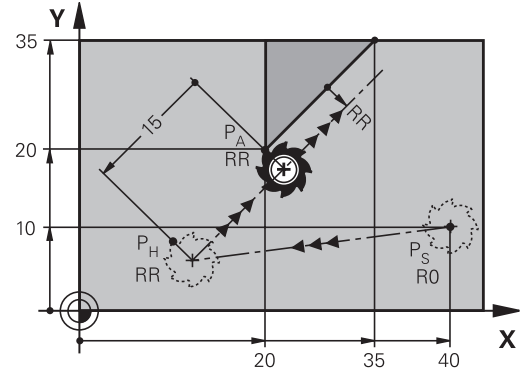
Bu davranış, iTNC 530 kumandasından farklıdır!

Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde yaklaşma: APPR LT

TNC aleti, bir başlangıç noktası P_S 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Buradan itibaren ilk kontur noktası P_A bir doğru üzerinde tanjant olarak hareket eder. Yardımcı nokta P_H 'nin **LEN** mesafesi ilk kontur noktası P_A 'ya kadardır.

- İstenen hat fonksiyonu: P_S başlangıç noktasına yaklaşın
 - Diyaloğu **APPR DEP** tuşu ve **APPR LT** yazılım tuşuyla açın
- 

 - P_A ilk kontur noktasının koordinatları
 - **LEN**: Yardımcı nokta P_H 'nin ilk kontur noktası P_A 'ya mesafesi
 - Çalışma için **RR/RL** yarıçap düzeltmesi



NC örnek tümceleri

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S 'ye yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma
8 APPR LT X+20 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P_A , yarıçap düzeltmesi RR ile, mesafe P_H ile P_A : LEN=15
9 L X+35 Y+35	İlk kontur elemanının son noktası
10 L ...	Sonraki kontur elemanı

Bir doğru üzerinde ilk kontur noktasına dik olarak yaklaşma: APPR LN

- İstenen hat fonksiyonu: P_S başlangıç noktasına yaklaşma
 - Diyaloğu **APPR DEP** tuşu ve **APPR LN** yazılım tuşuyla açın
- 

 - P_A ilk kontur noktasının koordinatları
 - Uzunluk: P_H . **LEN** yardımcı noktasının mesafesini her zaman pozitif olarak girin
 - Çalışma için **RR/RL** yarıçap düzeltmesi

NC örnek tümceleri

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S 'e yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma
8 APPR LN X+10 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P_A , yarıçap düzeltmesi RR ile
9 L X+20 Y+35	İlk kontur elemanının son noktası
10 L ...	Sonraki kontur elemanı

Programlama: Konturları programlama

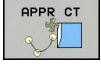
6.3 Konturdan çıkma

Teğetsel bağlantılı bir yaya yaklaşma: APPR CT

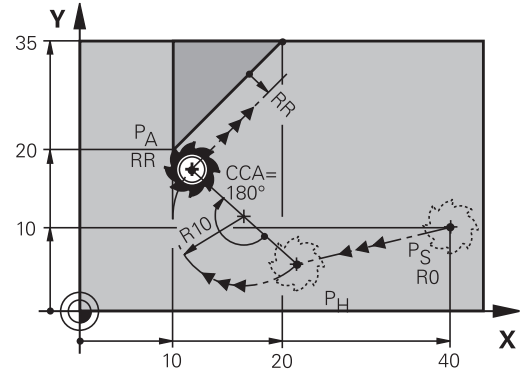
TNC, aleti bir başlangıç noktası P_S 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Buradan itibaren ilk kontur elemanına teğet geçen bir çember üzerinde ilk kontur noktası P_A 'yı hareket ettirir.

P_H 'den P_A 'ya çemberi yarıçap R ve orta nokta açısı **CCA** ile belirlenmiştir. Çember dönüş yönü, ilk kontur elemanının akışı ile verilir.

- İstenen hat fonksiyonu: P_S başlangıç noktasına yaklaşma
- Diyaloğu **APPR DEP** tuşu ve **APPR CT** yazılım tuşuyla açın



- P_A ilk kontur noktasının koordinatları
- Dairesel yörüngenin yarıçapı R
 - Yarıçap düzeltmesi ile tanımlanan malzeme sayfasında yaklaşma: R 'yi pozitif olarak girin
 - Malzeme tarafından yaklaşma: R 'yi negatif olarak girin.
- Çemberin **CCA** merkez açısı
 - CCA'yı sadece pozitif olarak girin.
 - Maksimum giriş değeri 360°
- Çalışma için **RR/RL** yarıçap düzeltmesi



NC örnek tümceleri

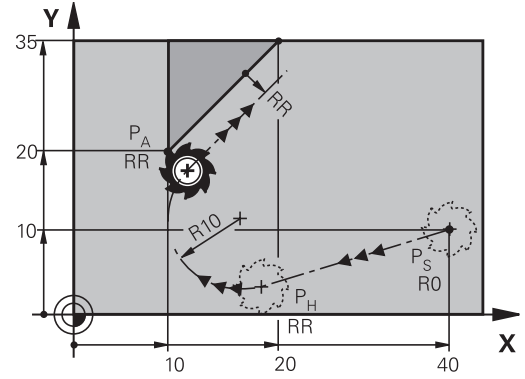
7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S 'e yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma
8 APPR CT X+10 Y+20 Z-10 CCA180 R+10 RR F100	P_A , yarıçap düzeltmesi RR ile, yarıçap $R=10$
9 L X+20 Y+35	İlk kontur elemanının son noktası
10 L ...	Sonraki kontur elemanı

Tanjant bağlantılı bir çember üzerinde kontura ve doğru parçaya hareket: APPR LCT

TNC, aleti bir başlangıç noktası P_S 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Alet, buradan sonra çember üzerinde ilk kontur noktasına P_A yaklaşır. APPR tümcesinde programlanan besleme, TNC'nin hareket tümcesinde gittiği tüm mesafe için etkilidir (Mesafe $P_S - P_A$).

Hareket tümcesindeki X, Y ve Z olmak üzere üç ana eksen programlandıysa TNC, APPR tümcesi tarafından tanımlanan pozisyonun önüne tüm üç eksenle eş zamanlı olarak P_H yardımcı noktasına hareket eder. TNC, ardından P_H noktasından P_A noktasında sadece çalışma düzleminde hareket eder.

Çember, $P_S - P_H$ doğrusunu hem de ilk kontur elemanını teğetsel olarak bağlar. Böylece R yarıçapı ile tam olarak belirlenir.



Daha eski programların gerektiğinde uyarlanması gerektiğini unutmayın.

Çember, hem $P_S - P_H$ doğrularını hem de ilk kontur elemanına teğetsel olarak bağlanır. Böylece R yarıçapı ile tam olarak belirlenir.

- İstenen hat fonksiyonu: P_S başlangıç noktasına yaklaşma
- Diyaloğu **APPR DEP** tuşu ve **APPR LCT** yazılım tuşuyla açın



- P_A ilk kontur noktasının koordinatları
- Çemberin yarıçapı R. R'yi pozitif girin
- Çalışma için **RR/RL** yarıçap düzeltmesi

NC örnek tümceleri

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S 'e yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma
8 APPR LCT X+10 Y+20 Z-10 R10 RR F100	P_A , yarıçap düzeltmesi RR ile, yarıçap R=10
9 L X+20 Y+35	İlk kontur elemanının son noktası
10 L ...	Sonraki kontur elemanı

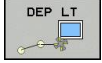
Programlama: Konturları programlama

6.3 Konturdan çıkma

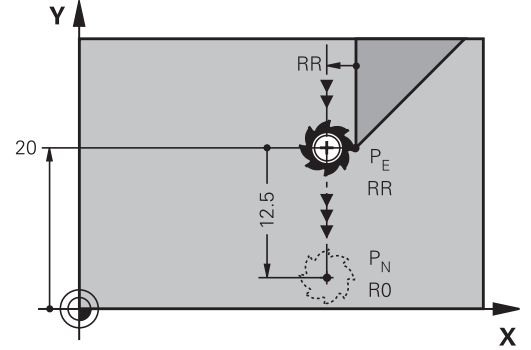
Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde uzaklaşma: DEP LT

TNC, aleti bir doğru üzerinde son kontur noktası P_E 'den son nokta P_N 'ye hareket ettirir. Doğru, son kontur elemanının uzantısında yer alır. P_N mesafesinde yer alır **LEN** P_E 'den önce.

- Son kontur elemanını, P_E bitiş noktası ve yarıçap düzeltmesi ile programlayın
- Diyaloğu **APPR DEP** tuşu ve **DEP LT** yazılım tuşuyla açın



- **LEN**: Son nokta mesafesini P_N son kontur elemanından önce P_E girin



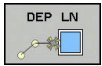
NC örnek tümceleri

23 L Y+20 RR F100	Son kontur elemanı: Yarıçap düzeltmesiyle P_E
24 DEP LT LEN12.5 F100	LEN=12,5 mm kadar geri hareket edin
25 L Z+100 FMAX M2	Z içeri sürme, geri gitme, program sonu

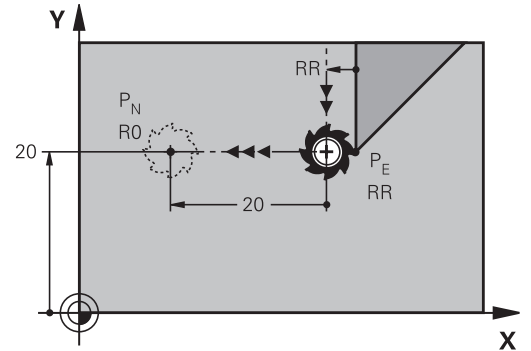
İlk kontur noktasına dik olan bir doğru üzerinde uzaklaşma: DEP LN

TNC, aleti bir doğru üzerinde son kontur noktası P_E 'den son nokta P_N 'ye hareket ettirir. Doğru, son kontur noktası P_E 'den dik olarak geri hareket eder. P_N mesafesinde yer alır P_E mesafede **LEN** + alet yarıçapı.

- Son kontur elemanını, P_E bitiş noktası ve yarıçap düzeltmesi ile programlayın
- Diyaloğu **APPR DEP** tuşu ve **DEP LN** yazılım tuşuyla açın



- **LEN**: P_N bitiş noktasının uzaklığını girin Önemli: **LEN** pozitif olarak girilmelidir



NC örnek tümceleri

23 L Y+20 RR F100	Son kontur elemanı: Yarıçap düzeltmesiyle P_E
24 DEP LN LEN+20 F100	LEN=20 mm kadar dik olarak konturdan geriye hareket ettirin
25 L Z+100 FMAX M2	Z'yi serbest hareket ettirme, geri gitme, program sonu

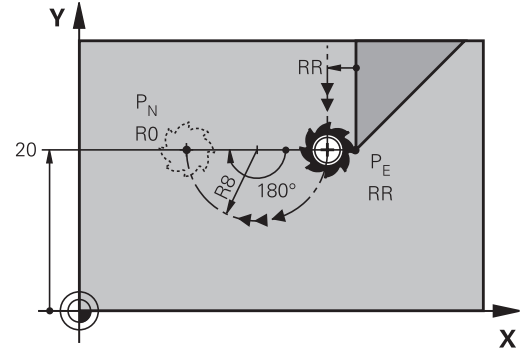
Teğetsel bağlantılı bir çember üzerinde uzaklaşma: DEP CT

TNC, aleti bir çember üzerinde son kontur noktası P_E 'den son nokta P_N 'ye hareket ettirir. Çember tanjantlı olarak son kontur elemanına bağlanır.

- Son kontur elemanını, P_E bitiş noktası ve yarıçap düzeltmesi ile programlayın
- Diyaloğu **APPR DEP** tuşu ve **DEP CT** yazılım tuşuyla açın



- Çemberin **CCA** merkez açısı
- Çemberin yarıçapı R
 - Alet, malzemeden çıkarken, yarıçap düzeltmesi ile belirlenen sayfaya doğru hareket etmelidir: R'yi pozitif girin.
 - Alet, malzemeden çıkarken, yarıçap düzeltmesi vasıtasıyla saptanan **karşı** sayfaya doğru hareket etmelidir: R'yi negatif girin.



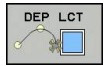
NC örnek tümceleri

23 L Y+20 RR F100	Son kontur elemanı: Yarıçap düzeltmesiyle P_E
24 DEP CT CCA 180 R+8 F100	Orta nokta açısı=180°, çember yarıçapı=8 mm
25 L Z+100 FMAX M2	Z'yi serbest hareket ettirme, geri gitme, program sonu

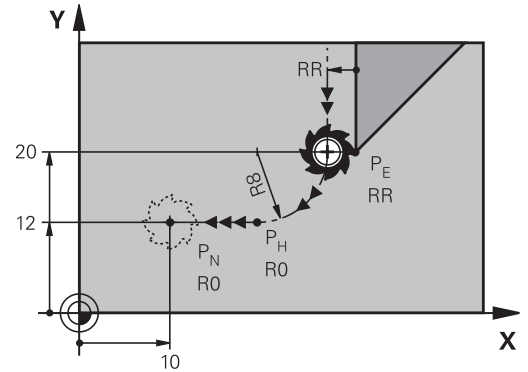
Tanjant bağlantılı bir çember üzerinde konturdan ve doğru parçasından uzaklaşma: DEP LCT

TNC aleti, çember üzerinde son kontur noktası P_E 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Alet, buradan sonra bir doğru üzerinde son nokta P_N 'ye hareket eder. Son kontur elemanının ve $P_H - P_N$ doğrusunun çember ile teğetsel geçişleri bulunur. Böylece çember R yarıçapı ile tam olarak belirlenir.

- Son kontur elemanını, P_E bitiş noktası ve yarıçap düzeltmesi ile programlayın
- Diyaloğu **APPR DEP** tuşu ve **DEP LCT** yazılım tuşuyla açın



- Son nokta P_N 'nin koordinatlarını girin
- Çemberin yarıçapı R. R'yi pozitif girin



NC örnek tümceleri

23 L Y+20 RR F100	Son kontur elemanı: Yarıçap düzeltmesiyle P_E
24 DEP LCT X+10 Y+12 R+8 F100	P_N koordinatları, çember yarıçapı=8 mm
25 L Z+100 FMAX M2	Z'yi serbest hareket ettirme, geri gitme, program sonu

Programlama: Konturları programlama

6.4 Hat hareketler - dik açılı koordinatlar

6.4 Hat hareketler - dik açılı koordinatlar

Hat hareketlerine genel bakış

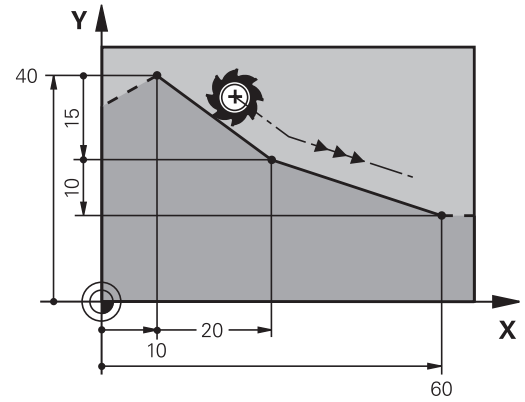
Hat fonksiyonu tuşu	Fonksiyon	Alet hareketi	Gereken girişler	Sayfa
	Ldoğrusu İng.: Line	Doğru	Doğru son noktasının koordinatları	233
	Şev: CHF İng.: CHamFer	İki doğru arasındaki şev	Faz uzunluğu	234
	Daire merkezi CC ; İng.: Circle Center	Yok	Daire merkezi koordinatlar veya kutuplar	236
	Yay C İng.: Circle	CC daire merkezi çevresinde, daire yayı son noktasına kadar çember	Daire son noktası koordinatları, dönüş yönü	237
	Yay CR İng.: Circle by Radius	Belirli yarıçap ile çember	Daire son noktası koordinatları, dönüş yönü	238
	Yay CT İng.: Circle Tangential	Önceki ve sonraki kontur elemanındaki tanjantlı bağlantı içeren çember	Doğru son noktasının koordinatları	240
	Köşe yuvarlama RND engl.: RouNDing of Corner	Önceki ve sonraki kontur elemanına teğetsel bağlantı içeren çember	Köşe yarıçapı R	235
	Serbest kontur programlama FK	Önceki kontur elemanındaki istenen bağlantıyı içeren doğru veya çember	"Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama ", sayfa 251	254

doğru L

TNC, aleti bir doğru üzerinde güncel pozisyonundan doğrunun son noktasına getirir. Başlangıç noktası, önceki tümcenin son noktasıdır.



- ▶ Doğrusal bir hareket için bir program tümcesini açmak üzere L tuşuna basın
- ▶ **Koordinatlar** doğrunun son noktasına ait, eğer gerekliyse
- ▶ **Yarıçap düzeltmesi** RL/RR/R0
- ▶ **Besleme** F
- ▶ **M ek fonksiyonu**



NC örnek tümceleri

7 L X+10 Y+40 RL F200 M3

8 L IX+20 IY-15

9 L X+60 IY-10

Gerçek pozisyonu devralma

Bir doğru tümcesini (G01 tümcesi) "GERÇEK POZİSYONU DEVRAL" tuşu ile de oluşturabilirsiniz:

- ▶ Aleti, manuel işletim türünde, alınması gereken pozisyona getirin
- ▶ Ekran görünümünü, programlama olarak değiştirin
- ▶ Doğru tümcesinin eklenmesi gereken program tümcesini seçin



- ▶ **GERÇEK POZİSYONU ALIN** tuşuna basın: TNC, gerçek pozisyon koordinatlarıyla birlikte bir doğru tümcesi oluşturur

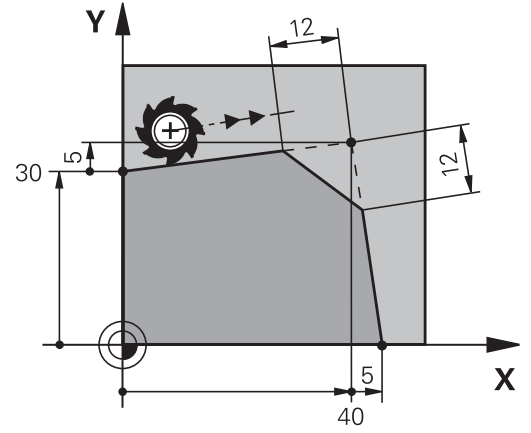
İki doğru arasına şev ekleyin

İki doğrunun kesişmesi sonucu oluşan kontur köşelerini bir şev ile donatabilirsiniz.

- Doğru tümcelerinde, **CHF** tümcesinden önce ve sonra şevin uygulandığı düzlemin her iki koordinatını programlayın
- Yarıçap düzeltmesi, **CHF** tümcesinden önce ve sonra aynı olmalıdır
- Şev, güncel alet ile uygulanabilir olmalıdır



- ▶ **Şevleme parçası:** Şevin uzunluğu, gerekli durumda:
- ▶ **Besleme F** (sadece **CHF**- tümcesinde etkilidir)



NC örnek tümceleri

7 L X+0 Y+30 RL F300 M3

8 L X+40 IY+5

9 CHF 12 F250

10 L IX+5 Y+0



Bir kontura **CHF** tümcesi ile başlamayın
Bir şev sadece bir çalışma düzleminde uygulanır.
Şev tarafından kesilen köşe noktası hareket ettirilmez.

CHF tümcesinde programlanan bir besleme sadece bu **CHF** tümcesinde etkilidir. Daha sonra **CHF** tümcesi tarafından programlanan besleme tekrar geçerli olur.

Köşe yuvarlama RND

RND fonksiyonu, kontur köşelerini yuvarlar.

Alet, önceden hareket eden ve ayrıca devamındaki kontur elemanı olarak kapanan çemberde hareket eder.

Yuvarlama yayı, çağrılan alet ile uygulanabilir olmalıdır.



- **Yuvarlama yarıçapı:** Yayın yarıçapı, gerekli durumda:
- **Besleme F** (sadece **RND** tümcesinde etkilidir)

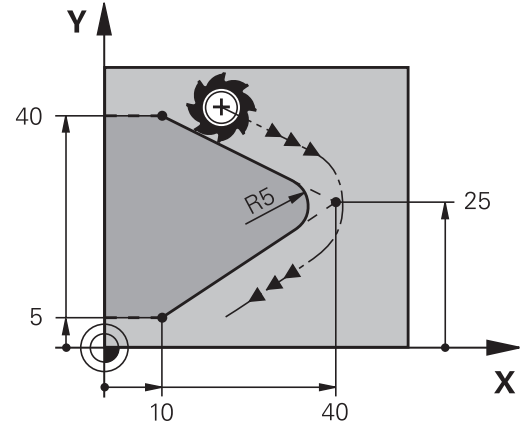
NC örnek tümceleri

5 L X+10 Y+40 RL F300 M3

6 L X+40 Y+25

7 RND R5 F100

8 L X+10 Y+5



Önceki ve sonraki kontur elemanı, köşe yuvarlamanın uygulanacak düzlemin her iki koordinatını da içermelidir. Konturu alet yarıçapı düzeltilmesi yapılmadan işlerseniz çalışma düzleminin her iki koordinatını da programlamanız gerekir.

Köşe noktası hareket ettirilmez.

RND tümcesinde programlanan bir besleme sadece bu **RND** tümcesinde etkilidir. Daha sonra **RNDG25** tümcesi öncesinde programlanmış olan besleme tekrar geçerli olur.

Bir **RND** tümcesi, kontura yumuşak bir şekilde yaklaşmak için de kullanılabilir.

Programlama: Konturları programlama

6.4 Hat hareketler - dik açılı koordinatlar

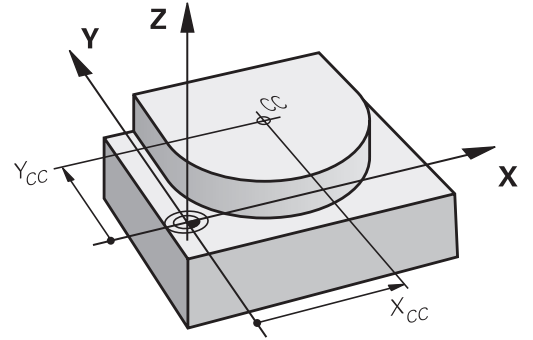
Daire merkezi

C tuşuyla (çember C) ve daire merkezini, çember için tespit edin. Bunun için

- daire merkezi dik açılı koordinatlarını çalışma düzleminde girin veya
- en son programlanan pozisyonu alın veya
- Koordinatları "GERÇEK POZİSYONLARI KABUL ET" tuşuyla kabul edin



- Koordinatlar: Kutup için dik açılı koordinatlar girin ya da en son programlı konumu devralmak için: Koordinatı girmeyin



NC örnek tümceleri

5 CC X+25 Y+25

veya

10 L X+25 Y+25

11 CC

10 ve 11 program satırları resmi referans almaz.

Geçerlilik

Daire merkezi, siz yeni bir daire merkezi programlayana kadar belirlenmiş olarak kalır.

Daire merkezini artan şekilde girin

Daire merkezi için artarak girilen bir koordinat, daima en son programlanan alet pozisyonunu baz alır.



CC ile bir konumu daire merkezi olarak işaretleyin:
Alet bu konuma sürmez.
Daire merkezi, aynı zamanda kutupsal koordinatlarının kutbudur.

Daire merkezi CC çevresindeki çember C

Çemberi programlamadan önce **CC** daire merkezini belirleyin. Çemberden önce son programlanan alet pozisyonu, çemberin başlangıç noktasıdır.

- Aleti, çemberin başlangıç noktasına getirin



- Daire merkezinin koordinatlarını girin



- Çember son noktasına ait **koordinatları** girin, eğer gerekliyse:
- Dönüş yönü **DR**
- Besleme **F**
- **M** ek fonksiyonu



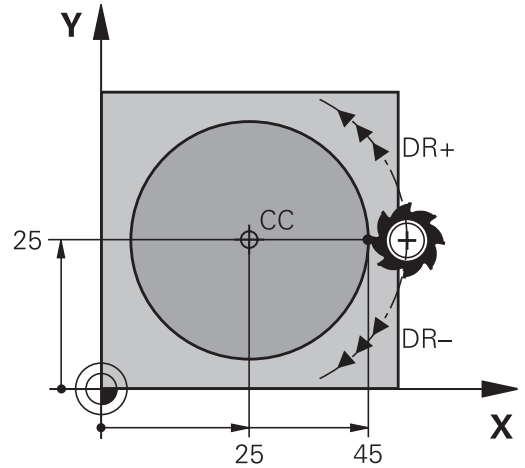
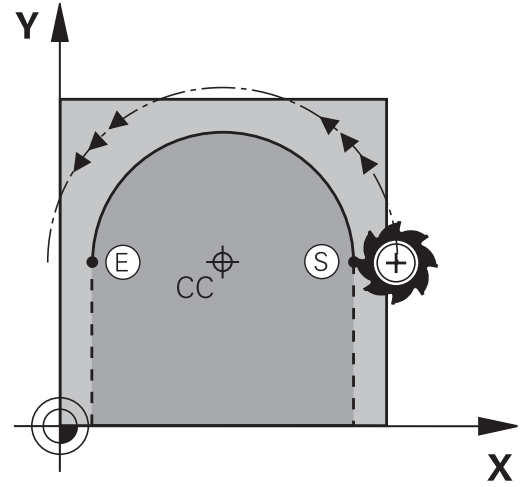
TNC, daire hareketlerini normal olarak aktif çalışma düzleminde hareket ettirir. Aktif çalışma düzlemlerinde yer almayan daireleri programlarken, örn. **C Z... X... DR+** alet eksenini Z'de ve aynı zamanda bu hareketi çevirin, TNC hacimsel bir daire çizer, yani 3 eksenli bir daire çizer (seçenek #8).

NC örnek tümceleri

5 CC X+25 Y+25

6 L X+45 Y+25 RR F200 M3

7 C X+45 Y+25 DR+



Tam daire

Son nokta için başlangıç noktası ile aynı koordinatları programlayın.



Daire hareketinin başlangıç ve son noktası, çember üzerinde yer almalıdır.

Giriş toleransının maksimum değeri 0,016 mm'dir. Giriş toleransını **circleDeviation** (No. 200901) makine parametresinde ayarlarsınız.

TNC'nin hareket edebileceği mümkün olan en küçük daire: 0,016 mm.

Programlama: Konturları programlama

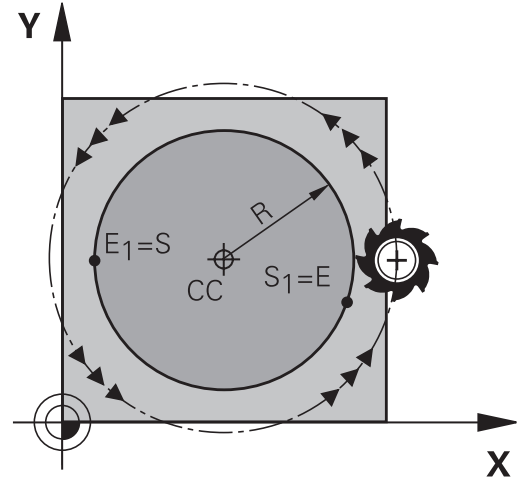
6.4 Hat hareketler - dik açılı koordinatlar

Belirli bir yarıçapa sahip CR çemberi

Alet, R yarıçaplı bir çemberde hareket eder.



- **Koordinatlar** çember son noktasına ait
- **Yarıçap R** Dikkat: Ön işaret, yayın büyüklüğünü belirler!
- **Dönüş yönü DR** Dikkat: Ön işaret konkav ve konveks bombeyi belirler!
- **M** ek fonksiyonu
- **Besleme F**



Tam daire

Bir tam daire için iki daire tümcesini sırayla programlayın:

İlk yarım dairenin son noktası, ikincinin başlangıç noktasıdır. İkinci yarım dairenin son noktası, birincinin başlangıç noktasıdır.

Merkez açısı CCA ve yay yarıçapı R

Kontur üzerindeki başlangıç ve son noktaları, eşit yarıçaplı dört farklı yay ile birbirine bağlanır:

Daha küçük yay: $CCA < 180^\circ$

Yarıçapın işareti pozitifdir $R > 0$

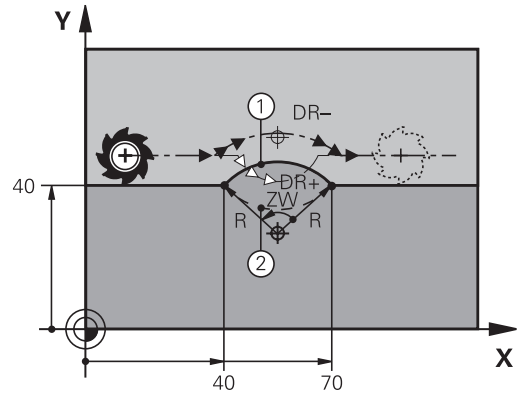
Daha büyük yay: $CCA > 180^\circ$

Yarıçapın işareti negatiftir $R < 0$

Dönüş yönü ile, yayın dışa (konveks) mı veya içe (konkav) mi bombeli olacağını belirleyebilirsiniz:

Konveks: **DR-** dönüş yönü (**RL** yarıçapı ile)

Konkav: **DR+** dönüş yönü (**RL** yarıçapı ile)



Daire çevresi başlangıç ve son noktası arasındaki mesafe, daire çapından büyük olmamalıdır.
Maksimum yarıçap 99,9999 m'dir.
Açı eksenleri A, B ve C desteklenir.

NC örnek tümceleri

10 L X+40 Y+40 RL F200 M3

11 CR X+70 Y+40 R+20 DR- (YAY 1)

veya

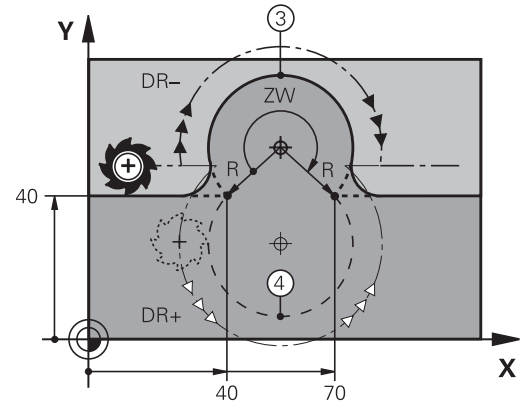
11 CR X+70 Y+40 R+20 DR+ (YAY 2)

veya

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR- (YAY 3)

veya

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR+ (YAY 4)



Programlama: Konturları programlama

6.4 Hat hareketler - dik açılı koordinatlar

Teğetsel bağlantılı CT çemberi

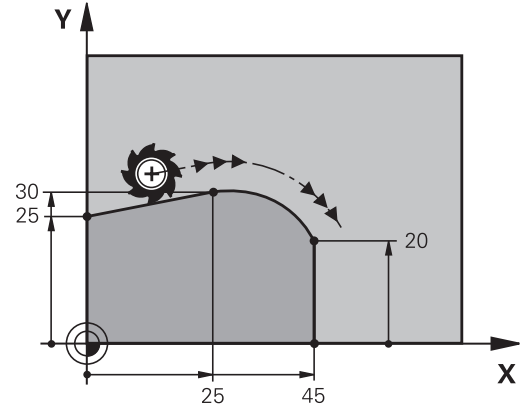
Alet, tanjantlı önceden programlanan kontur elemanına bağlantı sağlayan yay üzerinde hareket eder.

Bir geçiş "tanjantlı"dır, eğer kontur elemanı kesişim noktasında kırık veya köşe noktası oluşmamışsa, kontur elemanları artarak iç içe geçerler.

Yayın teğetsel olarak kesiştiği kontur elemanını **CT** tümcesinden hemen önce programlayın. Bunun için en az iki konumlama tümcesi gereklidir



- ▶ **Koordinatlar** çember son noktasına ait, eğer gerekliyse:
- ▶ **Besleme F**
- ▶ **M ek fonksiyonu**



NC örnek tümceleri

7 L X+0 Y+25 RL F300 M3

8 L X+25 Y+30

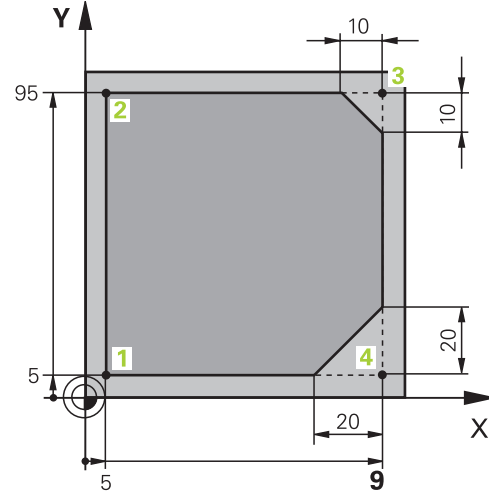
9 CT X+45 Y+20

10 L Y+0



CT tümcesi ve önceden programlanan kontur elemanı, yayın uygulandığı düzlemin her iki koordinatını da içermelidir!

Örnek: Doğru hareketi ve şev kartezyeni

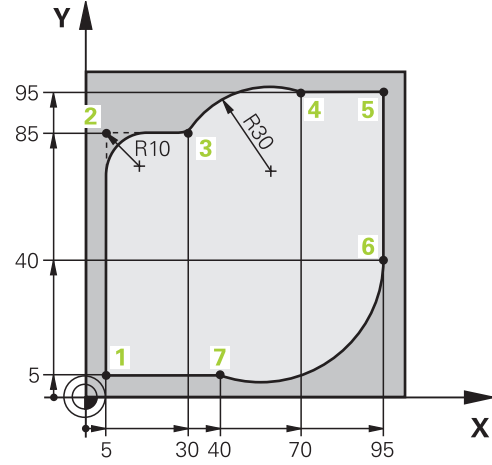


0 BEGIN PGM LINEAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Çalışmanın grafik simülasyonu için ham madde tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Mil eksenini ve mil devri ile alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti, mil ekseninde FMAX hızlı hareket ile içeri sürün
5 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Aleti önceden konumlandırın
6 L Z-5 R0 F1000 M3	F beslemesi = 1000 mm/dak ile çalışma derinliğine hareket edin
7 APPR LT X+5 Y+5 LEN10 RL F300	Konturu, tanjant bağlantılı bir doğru üzerinde 1 noktasına getirin
8 L Y+95	2 noktasına yaklaşın
9 L X+95	Nokta 3: 3 köşesi için ilk doğru
10 CHF 10	10 mm uzunluğundaki şevi programlayın
11 L Y+5	Nokta 4: 3 köşesi için ikinci doğru, 4 köşesi için ilk doğru
12 CHF 20	20 mm uzunluğundaki şevi programlayın
13 L X+5	Son kontur noktası 1'e yaklaşın, 4 köşesi için ikinci doğru
14 DEP LT LEN10 F1000	Bir doğru üzerinde tanjant bağlantısı ile konturdan çıkın
15 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti içeri sürün, program sonu
16 END PGM LINEAR MM	

Programlama: Konturları programlama

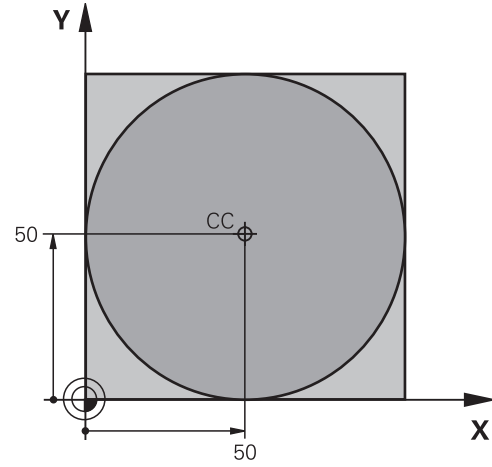
6.4 Hat hareketler - dik açılı koordinatlar

Örnek: Daire hareketi kartezyen



0 BEGIN PGM CIRCULAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	İşlemenin grafik simülasyonu için ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Mil eksen ve mil devri ile alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti, mil ekseninde FMAX hızlı hareket ile serbest hareket ettirme
5 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 L Z-5 R0 F1000 M3	F beslemesi = 1000 mm/dak ile Çalışma derinliğine hareket
7 APPR LCT X+5 Y+5 R5 RL F300	Konturu, tanjant bağlantılı bir çember üzerinde 1 noktasına getirin
8 L X+5 Y+85	Nokta 2: 2 köşesi için ilk doğru
9 RND R10 F150	R = 10 mm ile yarıçapı ekleyin, besleme: 150 mm/dak
10 L X+30 Y+85	Nokta 3'e sürün: CR ile dairenin start noktası
11 CR X+70 Y+95 R+30 DR-	4 noktasına getirin: CR ile daire son noktası, yarıçap 30 mm
12 L X+95	5 noktasına yaklaşın
13 L X+95 Y+40	6 noktasına yaklaşın
14 CT X+40 Y+5	Nokta 7'ye sürün: 6 noktasındaki tanjantlı bağlantı ile yay, TNC yarıçapı kendisi hesaplar
15 L X+5	Son kontur noktası 1'e yaklaşın
16 DEP LCT X-20 Y-20 R5 F1000	Bir çember üzerinde tanjant bağlantısı ile konturu terk edin
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
18 END PGM CIRCULAR MM	

Örnek: Tam daire kartezyen



0 BEGIN PGM C-CC MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham madde tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S3150	Alet çağırma
4 CC X+50 Y+50	Daire merkezi tanımlayın
5 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirin
6 L X-40 Y+50 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
7 L Z-5 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
8 APPR LCT X+0 Y+50 R5 RL F300	Tanjant bağlantılı çember üzerinde daire başlangıç noktasına gidin
9 C X+0 DR-	Daire son noktasına (=daire başlangıç noktası) yaklaşın
10 DEP LCT X-40 Y+50 R5 F1000	Teğetsel bağlantılı bir çember üzerinde konturdan çıkma
11 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
12 END PGM C-CC MM	

Programlama: Konturları programlama

6.5 Hat hareketleri - Kutupsal koordinatlar

6.5 Hat hareketleri - Kutupsal koordinatlar

Genel bakış

Kutupsal koordinatlar ile **PA** açısı ve önceden tanımlanan **CC** kutbuna olan **PR** mesafesi üzerinden bir pozisyon belirlersiniz.

Kutupsal koordinatları avantajlı olarak ayarlayın:

- Yaylar üzerindeki pozisyonlar
- Açı girişleri ile malzeme çizimleri, örn. delik dairelerde

Kutupsal koordinatlı hat fonksiyonuna genel bakış

Hat fonksiyonu tuşu	Alet hareketi	Gereken girişler	Sayfa
 + 	Doğru	Kutup yarıçapı, doğru son noktasının kutup açısı	245
 + 	Daire merkezi/ kutup çevresinde, daire yayı son noktasına kadar çember	Daire son noktası kutup açısı, dönüş yönü	246
 + 	Önceki kontur elemanındaki tanjantlı bağlantı içeren çember	Kutup yarıçapı, daire son noktasının kutup açısı	246
 + 	Bir çemberin bir doğru ile üst üste getirilmesi	Kutup yarıçapı, daire son noktasının kutup açısı, alet eksenindeki son noktanın koordinatları	247

Kutupsal koordinat orijini: CC kutbu

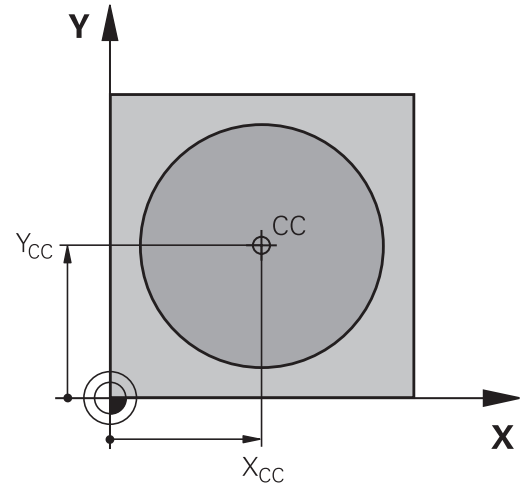
Kutupsal koordinatlarla pozisyonları belirlemeden önce CC kutbunu, çalışma programında istediğiniz yerde belirleyebilirsiniz. Kutupları belirleme işlemini, daire orta noktası programlama işlemindeki gibi uygulayın.



- **Koordinatlar:** Kutup için dik açılı koordinatlar girin ya da en son programlı pozisyonu devralmak için: Koordinat girmeyin. Kutupsal koordinatları programlamadan önce kutbunu belirleyin. Kutbu sadece dik açılı koordinatlarda programlayın. Kutup, siz yeni bir kutup belirleyene kadar etkilidir.

NC örnek tümceleri

12 CC X+45 Y+25



doğru LP

Alet, bir doğru üzerinde güncel pozisyonundan doğrunun son noktasına gider. Başlangıç noktası, önceki tümcenin son noktasıdır.



- **PR** kutupsal koordinat yarıçapı: Doğru son noktası ile kutbu arasındaki mesafeyi girin



- **Kutupsal koordinat açısı PA:** -360° ve $+360^\circ$ arasında doğru son noktasının açı pozisyonu

PA'nin ön işareti, açı referans eksenini ile belirlenmiştir:

- Açı referans eksenini ile **PR** arasındaki saat yönü tersine açı: $PA > 0$
- Açı referans eksenini ile **PR** arasındaki saat yönünde açı: $PA < 0$

NC örnek tümceleri

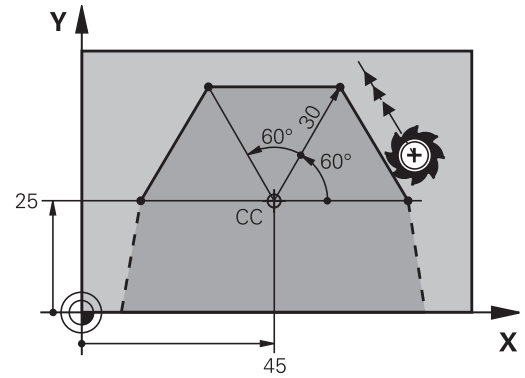
12 CC X+45 Y+25

13 LP PR+30 PA+0 RR F300 M3

14 LP PA+60

15 LP IPA+60

16 LP PA+180



Programlama: Konturları programlama

6.5 Hat hareketleri - Kutupsal koordinatlar

CC çevresindeki CP çemberi

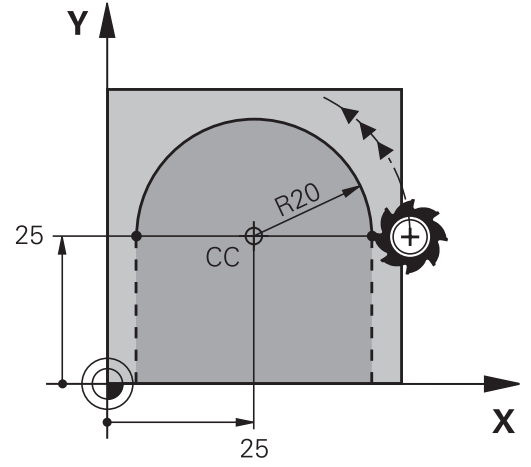
Kutupsal koordinat yarıçapı **PR** aynı zamanda yayın yarıçapıdır. **PR**, **CC** kutbu ve başlangıç noktası arasındaki mesafeyle belirlenmiştir. Çemberden önce son programlanan alet pozisyonu, çemberin başlangıç noktasıdır.



- ▶ **PA** kutupsal koordinat açısı: Çember son noktasının $-99999,9999^\circ$ ve $+99999,9999^\circ$ arasındaki açı pozisyonu



- ▶ **Dönüş yönü DR**



NC örnek tümceleri

18 CC X+25 Y+25

19 LP PR+20 PA+0 RR F250 M3

20 CP PA+180 DR+



Artan girişlerde DR ve PA aynı ön işaretle girilmelidir. Eski kumandalardan programları içe aktardığınızda bu davranışa dikkat edin. Gerekirse programları adapte edin.

Teğetsel bağlantılı CTP çemberi

Alet, tanjantlı önceden gidilen kontur elemanına bağlantı sağlayan çember üzerinde hareket eder.



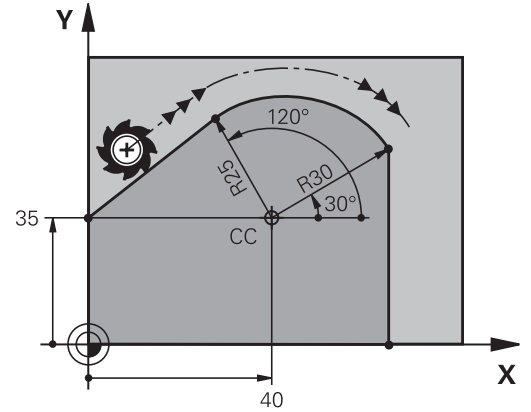
- ▶ **PR** kutupsal koordinat yarıçapı: Çember son noktası ile **CC**



- ▶ **PA** kutupsal koordinat açısı: Çember son noktası açı pozisyonu



Kutup, kontur dairesinin merkezi **değildir!**



NC örnek tümceleri

12 CC X+40 Y+35

13 L X+0 Y+35 RL F250 M3

14 LP PR+25 PA+120

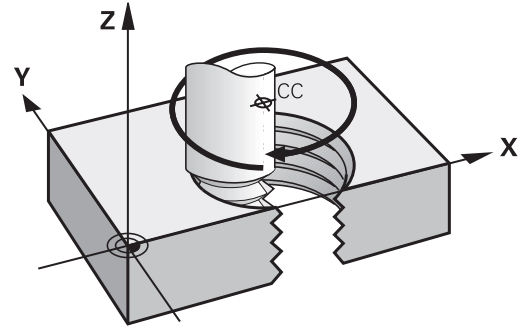
15 CTP PR+30 PA+30

16 L Y+0

Cıvata hattı (heliks)

Bir cıvata hattı, bir daire hareketi ve bir doğru hareketine dik olarak üst üste getirilmesinden oluşur. Çemberi bir ana düzlemde programlayın.

Cıvata hattı için hat hareketlerini sadece kutupsal koordinatlarda programlayabilirsiniz.



Kullanım

- Büyük çaplı iç ve dış dişli
- Besleme kanalı

Cıvata hattı hesabı

Programlama için aletin cıvata hattında gittiği artan tüm açı girişini ve cıvata hattı tüm yüksekliğini kullanın.

Geçiş sayısı n:	Vida dişi geçişi + vida dişi başlangıcındaki ve sonundaki geçiş atlama
Toplam yükseklik h:	Eğim P x Geçiş sayısı n
Artan toplam açı IPA:	Geçiş sayısı x 360° + vida dişi başlangıcı açısı + geçiş atlama açısı
Başlangıç koordinatı Z:	Eğim P x (Dişli geçişi + Dişli başlangıcında geçiş atlama)

Cıvata hattı formu

Tablo, belirli hat formları için çalışma yönü, dönüş yönü ve yarıçap düzeltmesi arasındaki benzerliği gösterir.

İçten vida dişi	Çalışma yönü	Dönüş yönü	Yarıçap düzeltmesi
sağa giden	Z+	DR+	RL
sola giden	Z+	DR-	RR
sağa giden	Z-	DR-	RR
sola giden	Z-	DR+	RL
Dıştan vida dişi			
sağa giden	Z+	DR+	RR
sola giden	Z+	DR-	RL
sağa giden	Z-	DR-	RL
sola giden	Z-	DR+	RR

Programlama: Konturları programlama

6.5 Hat hareketleri - Kutupsal koordinatlar

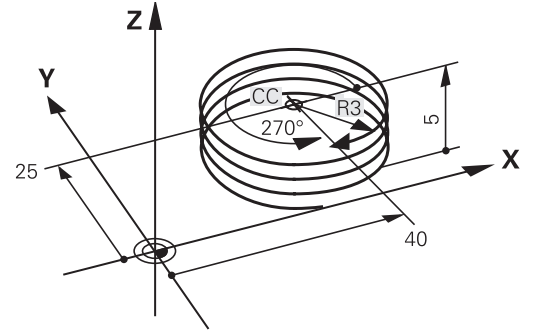
Cıvata hattını programlayın



Dönüş yönü ve artan IPA toplam açısını aynı ön işaret ile girin, aksi halde alet hatalı hatta hareket edebilir. IPA toplam açısı için -99 999,9999° ila +99 999,9999° arasında bir değer girilebilir.



- **Kutupsal koordinat açısı:** Aletin helezonda hareket ettiği toplam açıyı artırarak girin. **Açı girişinden sonra bir eksen seçim tuşuyla alet eksenini seçin.**
- Cıvata hattı yüksekliği için **koordinatları** artımlı olarak girin
- **Dönüş yönü DR**
Cıvata hattı saat yönünde: DR-
Cıvata hattı saat yönünün tersine: DR+
- **Yarıçap düzeltmesi** Yarıçap düzeltmesini tabloya göre girin



NC örnek tümceleri: 5 geçişli M6 x 1 mm vida dişi

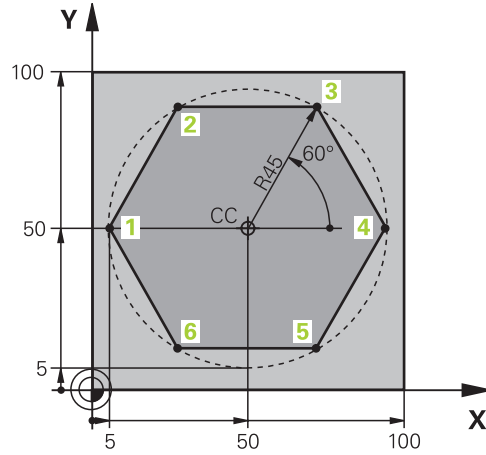
12 CC X+40 Y+25

13 L Z+0 F100 M3

14 LP PR+3 PA+270 RL F50

15 CP IPA-1800 IZ+5 DR-

Örnek: Kutupsal doğru hareketi

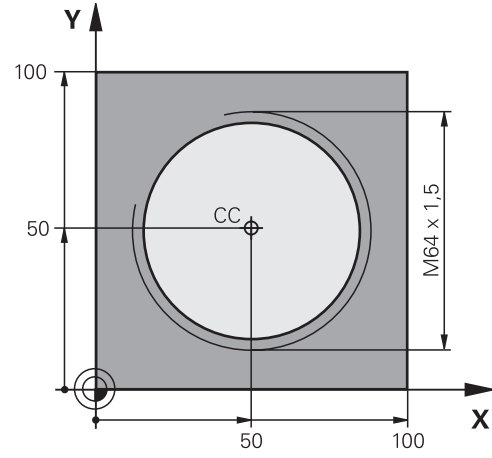


0 BEGIN PGM LINEARPO MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Alet çağırma
4 CC X+50 Y+50	Kutupsal koordinatlar için referans noktası tanımlayın
5 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
6 LP PR+60 PA+180 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
7 L Z-5 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
8 APPR PLCT PR+45 PA+180 R5 RL F250	Konturu, tanjant bağlantılı bir daire üzerinde 1 noktasına getirin
9 LP PA+120	2 noktasına yaklaşma
10 LP PA+60	3 noktasına yaklaşın
11 LP PA+0	4 noktasına yaklaşın
12 LP PA-60	5 noktasına yaklaşma
13 LP PA-120	6 noktasına yaklaşma
14 LP PA+180	1 noktasına yaklaşın
15 DEP PLCT PR+60 PA+180 R5 F1000	Bir daire üzerinde, tanjant bağlantısı ile konturu terk edin
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
17 END PGM LINEARPO MM	

Programlama: Konturları programlama

6.5 Hat hareketleri - Kutupsal koordinatlar

Örnek: Heliks



0 BEGIN PGM HELIX MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S1400	Alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 L X+50 Y+50 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 CC	En son programlanan pozisyonu kutup olarak alın
7 L Z-12,75 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
8 APPR PCT PR+32 PA-182 CCA180 R+2 RL F100	Konturu, bir daire üzerinde tanjant bağlantısı ile yaklaştırmak
9 CP IPA+3240 IZ+13.5 DR+ F200	Heliksi hareket ettirin
10 DEP CT CCA180 R+2	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde konturdan çıkma
11 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
12 END PGM HELIX MM	

6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama

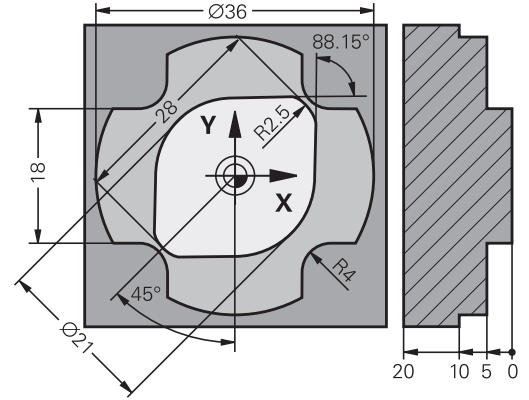
Temel bilgiler

NC'ye göre ölçülmeyen malzeme karakterleri sık sık gri diyalog tuşlarıyla girilemeyen koordinat bilgileri içerir.

Buna benzer bilgileri, doğrudan Serbest kontur programlama FK ile programlayın, örn.

- bilinen koordinatlar kontur elemanı üzerinde veya yakınındaysa
- koordinat bilgileri başka bir kontur elemanını referans alıyorsa
- yön bilgileri ve kontur akışı bilgileri biliniyorsa

TNC, bilinen koordinat bilgilerinden konturu hesaplar ve interaktif FK grafiği ile programlama diyalogunu destekler. Sağ üstteki resim, FK programlama üzerinden kolayca girilen ölçümü gösterir.



Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama



FK programlama için aşağıdaki ön koşulları dikkate alın

Kontur elemanlarını Serbest kontur programlama ile sadece çalışma düzleminde programlayabilirsiniz.

FK programlamasının çalışma düzlemi aşağıdaki hiyerarşiye göre belirlenir:

- 1. Bir **FPOL** tümcesinde açıklanmış düzlem üzerinden
- 2. FK sırası dönme işleminde uygulanırsa **Z/X** düzleminde
- 3. **TOOL CALL** tanımlanmış çalışma düzlemi üzerinden (örn. **TOOL CALL 1 TOOL CALLZ = X/Y** düzlemi)
- 4. Hiçbiri doğru değilse standart düzlem **X/Y** etkindir

FK yazılım tuşlarının görüntülenmesi, ham parça tanımındaki mil eksenine bağlıdır. Örneğin ham parça tanımında **Z** mil eksenini girerseniz TNC sadece **X/Y** düzlemi için FK yazılım tuşlarını gösterir.

Her kontur elemanı için kullanıma sunulan tüm verileri girin. Değişmeyen tümcelerdeki bilgileri de programlayın: Programlı olmayan verilerin bilinmediği varsayılır!

Q parametresine, rölatif dayanak elemanları (örn. **RX** veya **RAN**) haricindeki, yani diğer NC tümcelerini baz alan tüm FK elemanlarında izin verilir.

Eğer programda klasik şeklindeki programlama ile Serbest kontur programlamayı karıştırırsanız, her FK bölümü tam olarak belirlenmiş olmalıdır.

TNC, hesaplamaların yapılacağı sabit bir noktayı kullanır. FK bölümünden önce gri diyalog tuşu ile çalışma düzleminin her iki koordinatını içeren bir pozisyonu direkt programlayın. Bu tümcede hiçbir Q parametresi programlamayın.

FK bölümündeki ilk tümce bir **FCT** veya **FLT** tümcesiyse en azından iki NC tümcesini gri diyalog tuşu üzerinden programlamanız gerekir, böylece hareket yönü tam olarak belirlenir.

Bir FK bölümü, doğrudan bir **LBL** markasından sonra başlayabilir.

FK programlama grafiği



FK programlamadaki grafiği kullanabilmek için **PROGRAM + GRAFİK** ekran düzenini seçin.
Diğer bilgiler: Programlama, sayfa 82

Eksik koordinat girişleri ile bir malzeme konturunu tam olarak belirleyemezsiniz. Bu durumda TNC, FK grafiğinde farklı çözümler gösterir. Doğru olan çözümü seçin. FK grafiği, malzeme konturunu farklı renklerle gösterir:

- mavi:** Kontur elemanı tam olarak belirlenmiştir.
Açık belirlemeye rağmen (CLSD- ile yapılan) son FK elemanı uzaklaşma hareketinden sonra mavi olarak görüntülenir.
- yeşil:** Girilen değerler birden fazla çözüm sunar; doğru olanı siz seçin.
- kırmızı:** Girilen değerler kontur elemanını tam olarak belirlemiyor; siz daha fazla giriş yapın.

Veriler birden fazla çözüm getiriyorsa ve kontur elemanı yeşil görünüyorsa doğru konturu aşağıdaki gibi seçin:

GÖSTER.
ÇÖZÜM

- **ÇÖZÜM GÖSTER** yazılım tuşuna kontur elemanı doğru olarak gösterilene kadar basın. Olası çözümler standart gösterimde kıyaslanabilir değilse Zoom fonksiyonunu (2. yazılım tuşu çubuğu) kullanın

ÇÖZÜM
SEC

- Gösterilen kontur elemanı resimdekine uygundur: **ÇÖZÜMÜ SEC** yazılım tuşuyla tespit edin

Yeşil gösterilen bir konturu belirlemek istemezseniz FK diyalogunu uygulamak için **SEÇİMİ SONLANDIR** yazılım tuşuna basın.



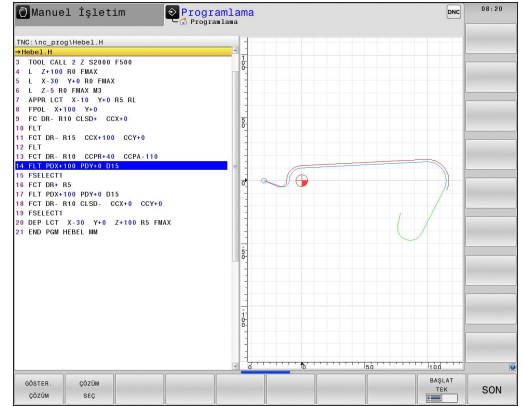
Yeşil olarak gösterilen kontur elemanları **ÇÖZÜM SEC** yazılım tuşuyla mümkün olan en kısa zamanda belirlenmelidir, böylece aşağıdaki kontur elemanlarının birden fazla anlama gelmesi engellenir. Makine üreticisi, FK grafiği için farklı renkler belirleyebilir.

Tümce numaralarını grafik penceresinde gösterin

Tümce numaralarını grafik penceresinde göstermek için:

SET NO
GÖSTER
GİZLE

- Yazılım tuşu **GÖSTERİMİ GİZLE TÜMCE NO.** tuşunu **GÖSTER** olarak ayarlayın (yazılım tuşu çubuğu 3)



Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama

FK diyalogunu açma

Gri renkli FK hat fonksiyonu tuşuna basarsanız TNC, FK diyalogunu açtığınız yazılım tuşlarını gösterir. Yazılım tuşlarını tekrar seçmek için **FK** tuşuna yeniden basın.

Eğer FK diyalogunu bu yazılım tuşları ile açarsanız TNC, bilinen koordinatları girebileceğiniz, yön girişlerini ve kontur akışı girişlerini yapabileceğiniz diğer yazılım tuşu çubuklarını gösterir.

Yazılım tuşu	FK elemanı
	Teğetsel bağlantılı doğru
	Tanjant bağlantısı içermeyen doğru
	Tanjant bağlantısı içeren yay
	Tanjant bağlantısı içermeyen yay
	FK programlama kutbu

FK programlama kutbu

- 
 - ▶ Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: **FK** tuşuna basın
- 
 - ▶ Kutup tanımlı diyalogunu açın: **FPOL** yazılım tuşuna basın. TNC, aktif çalışma düzleminin eksen yazılım tuşlarını gösterir
 - ▶ Yazılım tuşlarıyla kutupsal koordinatları girin



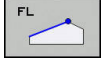
FK programlama kutbu, siz FPOL ile yeni bir kutup tanımlayana kadar aktif kalır.

Doğruları serbest programlama

Teğetsel bağlantı içermeyen doğru



- Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını görüntüleme: **FK** tuşuna basın



- Serbest doğru için diyalog başlatın: **FL** yazılım tuşuna basın. TNC, diğer yazılım tuşlarını gösterir
- Bu yazılım tuşları ile bilinen tüm girişleri tümceye girin. FK grafiği, girişler yeterli olana kadar programlanan konturu kırmızı gösterir. Grafik, birden fazla çözümleri yeşil gösterir.

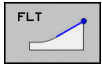
Diğer bilgiler: FK programlama grafiği, sayfa 253

Teğetsel bağlantılı doğru

Eğer doğru teğetsel olarak diğer bir kontur elemanına bağlıysa, diyalogu **FLT** yazılım tuşu ile açın:



- Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: **FK** tuşuna basın



- Diyalogu açın: **FLT** yazılım tuşuna basın
- Bilinen tüm girişleri yazılım tuşuyla tümceye girin

Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama

Çemberleri serbest programlama

Teğetsel bağlantı içermeyen çember



- Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: **FK** tuşuna basın



- Serbest yay için diyalogu açın: **FC** yazılım tuşuna basın; TNC yay için doğrudan giriş yazılım tuşlarını veya daire merkezi girişlerini gösterir
- Bu yazılım tuşları üzerinden bilinen bilgilerin tümünü tümceye girin: FK grafiği programlı konturu, bilgiler yeterli gelene kadar kırmızı gösterir. Grafik, birden fazla çözümleri yeşil gösterir.

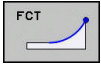
Diğer bilgiler: FK programlama grafiği, sayfa 253

Teğetsel bağlantılı çember

Çember tanjant ile diğer bir kontur elemanına bağlıysa diyalogu **FCT** yazılım tuşu ile açın:



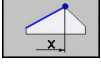
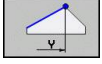
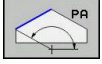
- Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: **FK** tuşuna basın



- Diyalogu açın: **FCT** yazılım tuşuna basın
- Bilinen tüm girişleri yazılım tuşuyla tümceye girin

Giriş olanakları

Son nokta koordinatları

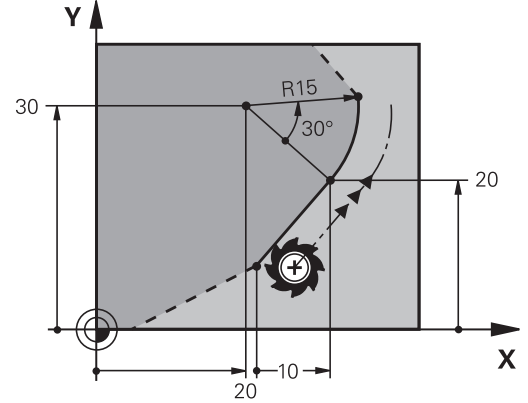
Yazılım tuşları	Bilinen girişler
 	Dik açılı X ve Y koordinatları
 	FPOL bazlı kutupsal koordinatlar

NC örnek tümceleri

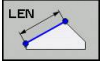
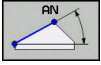
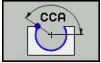
7 FPOL X+20 Y+30

8 FL IX+10 Y+20 RR F100

9 FCT PR+15 IPA+30 DR+ R15

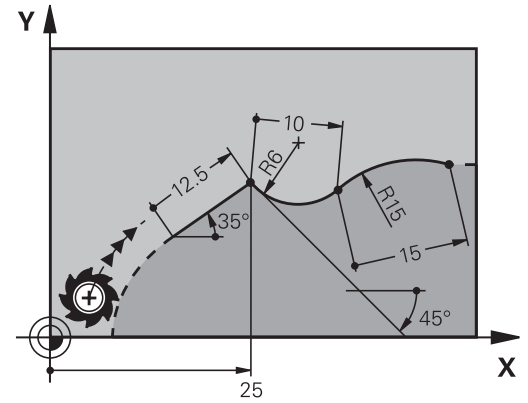
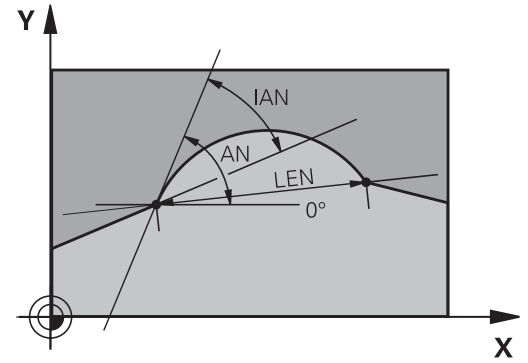


Kontur elemanlarının yönü ve uzunluğu

Yazılım tuşları	Bilinen girişler
	Doğru uzunluğu
	Doğrunun yükselme açısı
	Yay parçası gevşeme uzunluğu LEN
	Giriş tanjantı yükselme açısı AN
	Yay parçası merkez açısı

**Dikkat, malzeme ve alet için tehlike!**

Artan şekilde (IAN) tanımladığınız yükselme açısını TNC, en son hareket tümcesinin yönüne çeker. Artan yükselme açısı içeren ve bir iTNC 530 ya da daha eski TNC'lerde oluşturulmuş programlar uyumlu değildir.



NC örnek tümceleri

27 FLT X+25 LEN 12.5 AN+35 RL F200

28 FC DR+ R6 LEN 10 AN-45

29 FCT DR- R15 LEN 15

Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama

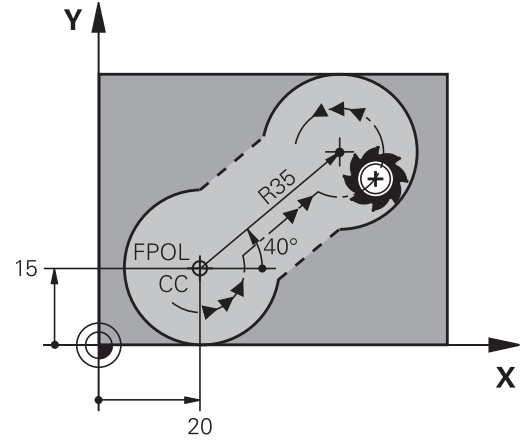
Daire merkezi CC, FC-/FCT tümcesinde yarıçap ve dönüş yönü

Serbest programlanan çemberler için TNC girişlerden bir daire merkezi hesaplar. Böylece FK programlama ile bir tümcede tam bir daire programlayabilirsiniz.

Daire merkezini kutupsal koordinatlarda tanımlamak isterseniz kutbu CC yerine POL fonksiyonuyla tanımlamanız gerekir. FPOL bir sonraki tümceye kadar FPOL yazılım tuşuyla etkin kalır ve dik açılı koordinatlar ile belirlenir.

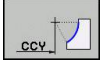
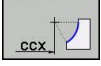


Klasik şekilde programlanmış ya da hesaplanan bir daire merkezi yeni bir FK bölümünde artık bir kutup olarak ya da daire merkezi olarak etkili değildir. Klasik şekilde programlanmış polar koordinatları, öncesinde bir CC tümcesinde tespit ettiğiniz bir kutupla ilgiliyse, bu kutbu FK bölümünden sonra yeniden bir CC tümcesiyle tespit edin.

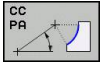
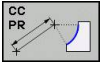


Yazılım tuşları

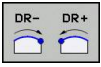
Bilinen girişler



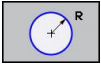
Dik açılı koordinatların merkezi



Kutupsal koordinatların merkezi



Çember dönüş yönü



Çember yarıçapı

NC örnek tümceleri

10 FC CCX+20 CCY+15 DR+ R15

11 FPOL X+20 Y+15

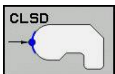
12 FL AN+40

13 FC DR+ R15 CCPR+35 CCPA+40

Kapalı konturlar

CLSD yazılım tuşuyla kapalı bir konturun başlangıcını ve sonunu tanımlayın. Böylece en son kontur elemanı için olası çözümlerin sayısı azalır.

CLSD yazılım tuşuna bir FK bölümünün ilk ve son tümcesinde farklı bir kontur girişi için basın.



Kontur başlangıcı: CLSD+

Kontur sonu: CLSD-

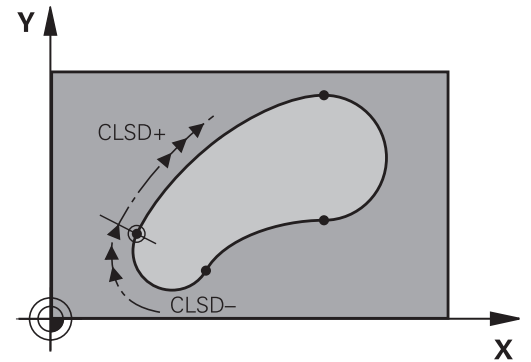
NC örnek tümceleri

12 L X+5 Y+35 RL F500 M3

13 FC DR- R15 CLSD+ CCX+20 CCY+35

...

17 FCT DR- R+15 CLSD-



Yardımcı noktalar

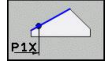
Serbest doğrular ve ayrıca serbest çemberler için yardımcı nokta koordinatlarını kontur üzerinde veya yanında girebilirsiniz.

Bir kontur üzerindeki yardımcı noktalar

Yardımcı noktalar direkt olarak doğruların veya doğru uzatmaların veya direkt çemberin üzerinde yer alır.

Yazılım tuşları

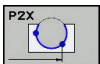
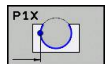
Bilinen girişler



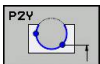
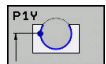
Bir doğrunun P1 veya P2 yardımcı noktalarının X koordinatı



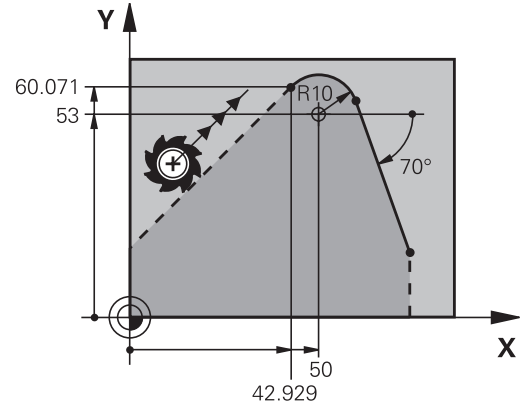
Bir doğrunun P1 veya P2 yardımcı noktalarının Y koordinatı



Bir çemberin P1, P2 veya P3 yardımcı noktalarının X koordinatı



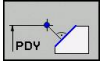
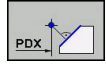
Bir çemberin P1, P2 veya P3 yardımcı noktalarının Y koordinatı



Bir kontur yanındaki yardımcı noktalar

Yazılım tuşları

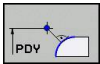
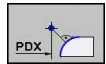
Bilinen girişler



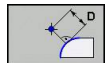
Bir doğrunun yanı sıra bir yardımcı noktanın X ve Y koordinatları



Doğru ile yardımcı nokta arasındaki mesafe



Bir yardımcı noktanın X ve Y koordinatları; bir çemberin yanında



Çember ile yardımcı nokta arasındaki mesafe

NC örnek tümceleri

13 FC DR- R10 P1X+42.929 P1Y+60.071

14 FLT AN-70 PDX+50 PDY+53 D10

Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama

Rölatif referanslar

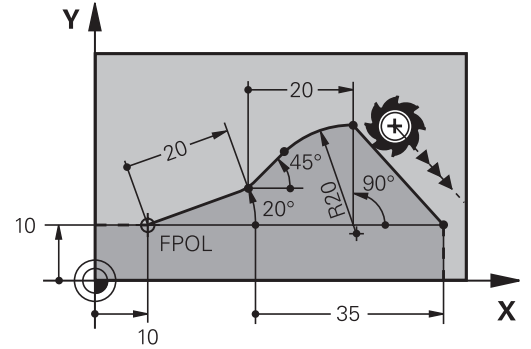
Rölatif referanslar, diğer bir kontur elemanını referans alan bilgilerdir. Rölatif referanslar için yazılım tuşları ve program kelimeleri bir **R** harfi ile başlar. Sağdaki şekil, rölatif referanslar olarak programlamanız gereken ölçü bilgilerini gösterir.



Rölatif referanslı koordinatları daima artımlı olarak girin. Ayrıca referans aldığınız kontur elemanı tümce numarasını da girin.

Tümce numarasını girdiğiniz kontur elemanı, referansı programlayacağınız tümcenin en fazla 64 konumlama tümcesi önünde olmalıdır.

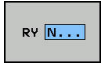
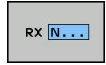
Eğer baz aldığınız bir tümceyi silerseniz TNC hata mesajı verir. Bu tümceyi silmeden önce programı değiştirin.



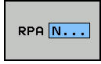
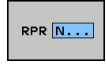
N tümcesine rölatif referans: Son nokta koordinatları

Yazılım tuşları

Bilinen girişler



N tümcesini baz alan dik açılı koordinatlar



N tümcesini baz alan kutupsal koordinatlar

NC örnek tümceleri

12 FPOL X+10 Y+10

13 FL PR+20 PA+20

14 FL AN+45

15 FCT IX+20 DR- R20 CCA+90 RX 13

16 FL IPR+35 PA+0 RPR 13

Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama 6.6

N tümcesine rölatif referans: Kontur elemanının yönü ve mesafesi

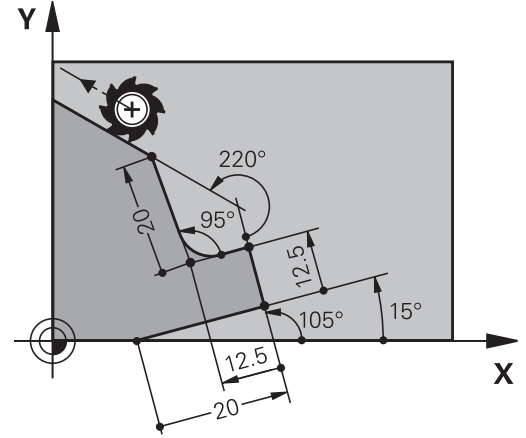
Yazılım tuşu	Bilinen girişler
	Doğru ve diğer kontur elemanı arasındaki veya yay giriş tanjantı ve diğer kontur elemanı arasındaki açı
	Diğer kontur elemanına paralel doğru
	Doğru ile paralel kontur elemanı arasındaki mesafe

NC örnek tümceleri

```

17 FL LEN 20 AN+15
18 FL AN+105 LEN 12.5
19 FL PAR 17 DP 12.5
20 FSELECT 2
21 FL LEN 20 IAN+95
22 FL IAN+220 RAN 18

```



N tümcesine rölatif referans: CC daire merkezi

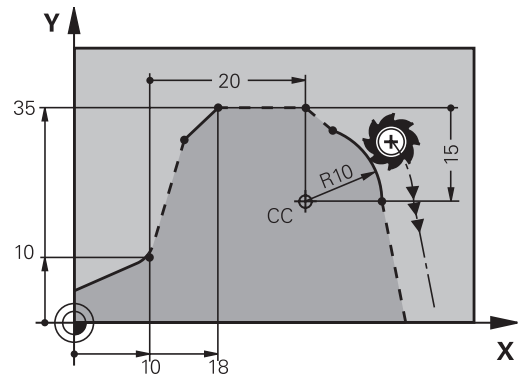
Yazılım tuşu	Bilinen girişler
	Daire merkezinin dik açılı koordinatları N tümcesini referans alır
	
	Daire merkezinin kutupsal koordinatları N tümcesini referans alır
	

NC örnek tümceleri

```

12 FL X+10 Y+10 RL
13 FL ...
14 FL X+18 Y+35
15 FL ...
16 FL ...
17 FC DR- R10 CCA+0 ICCX+20 ICCY-15 RCCX12 RCCY14

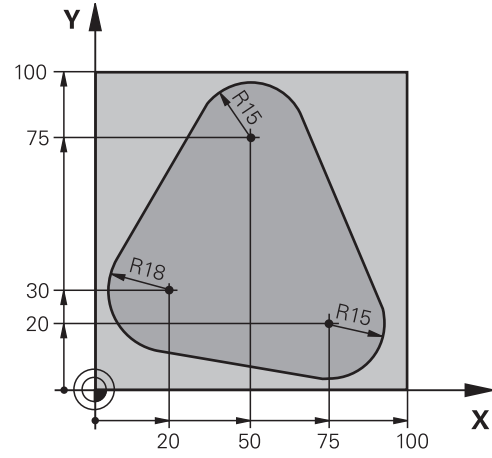
```



Programlama: Konturları programlama

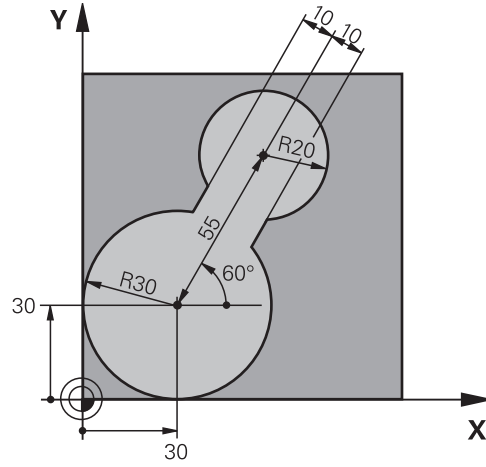
6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama

Örnek: FK programlama 1



0 BEGIN PGM FK1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S500	Alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 L Z-10 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
7 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde kontura yaklaşma
8 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	FK bölümü:
9 FLT	Her kontur elemanı için bilinen girişleri programlayın
10 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
11 FLT	
12 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
13 FLT	
14 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
15 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde konturdan çıkma
16 L X-30 Y+0 R0 FMAX	
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
18 END PGM FK1 MM	

Örnek: FK programlama 2

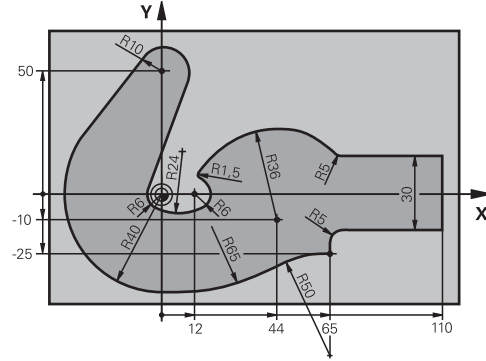


0 BEGIN PGM FK2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 L X+30 Y+30 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 L Z+5 R0 FMAX M3	Alet eksenini ön konumlandırın
7 L Z-5 R0 F100	Çalışma derinliğine hareket
8 APPR LCT X+0 Y+30 R5 RR F350	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde kontura yaklaşma
9 FPOL X+30 Y+30	FK bölümü:
10 FC DR- R30 CCX+30 CCY+30	Her kontur elemanı için bilinen girişleri programlama
11 FL AN+60 PDX+30 PDY+30 D10	
12 FSELECT 3	
13 FC DR- R20 CCPR+55 CCPA+60	
14 FSELECT 2	
15 FL AN-120 PDX+30 PDY+30 D10	
16 FSELECT 3	
17 FC X+0 DR- R30 CCX+30 CCY+30	
18 FSELECT 2	
19 DEP LCT X+30 Y+30 R5	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde konturdan çıkma
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
21 END PGM FK2 MM	

Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama

Örnek: FK programlama 3



0 BEGIN PGM FK3 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X-45 Y-45 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+120 Y+70 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4500	Alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 L X-70 Y+0 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 L Z-5 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
7 APPR CT X-40 Y+0 CCA90 R+5 RL F250	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde kontura yaklaşma
8 FC DR- R40 CCX+0 CCY+0	FK bölümü:
9 FLT	Her kontur elemanı için bilinen girişleri programlama
10 FCT DR- R10 CCX+0 CCY+50	
11 FLT	
12 FCT DR+ R6 CCX+0 CCY+0	
13 FCT DR+ R24	
14 FCT DR+ R6 CCX+12 CCY+0	
15 FSELECT 2	
16 FCT DR- R1.5	
17 FCT DR- R36 CCX+44 CCY-10	
18 FSELECT 2	
19 FCT DR+ R5	
20 FLT X+110 Y+15 AN+0	
21 FL AN-90	
22 FL X+65 AN+180 PAR21 DP30	
23 RND R5	
24 FL X+65 Y-25 AN-90	
25 FC DR+ R50 CCX+65 CCY-75	
26 FCT DR- R65	
27 FSELECT 1	
28 FCT Y+0 DR- R40 CCX+0 CCY+0	
29 FSELECT 4	
30 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde konturdan çıkma
31 L X-70 R0 FMAX	

Hat hareketleri: FK serbest kontur programlama 6.6

32 L Z+250 R0 FMAX M2

Aleti serbest hareket ettirme, program sonu

33 END PGM FK3 MM

7

**Programlama:
CAD
dosyalarından veri
aktarımı**

Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı

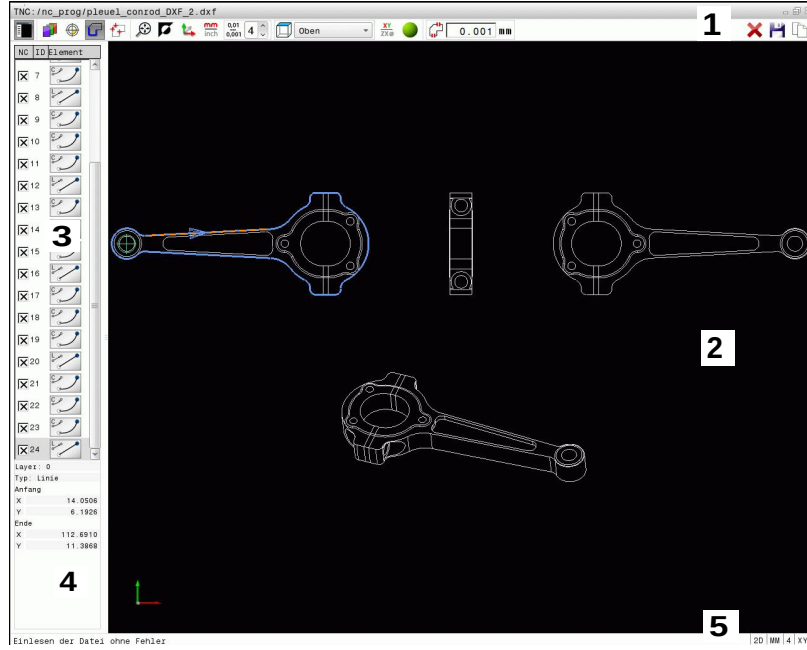
7.1 Ekran taksimi CAD-Viewer

7.1 Ekran taksimi CAD-Viewer ve DXF dönüştürücü

CAD-Viewer ve DXF dönüştürücü ekran düzeni

CAD-Viewer ve DXF dönüştürücüyü açtığınızda aşağıdaki ekran düzeni kullanıma hazır olur:

Ekran görüntüsü



- 1 Menü çubuğu
- 2 Grafik penceresi
- 3 Liste görünümü penceresi
- 4 Eleman bilgi penceresi
- 5 Durum çubuğu

7.2 CAD-Viewer

Uygulama

CAD-Viewer yardımıyla standart hale getirilmiş CAD veri formatlarını doğrudan TNC'de açabilirsiniz.

TNC, aşağıdaki veri formatlarını gösterir:

Dosyalar	Tip
Step	.STP ve .STEP
Iges	.IGS ve .IGES
DXF	.DXF

Seçim aynı NC programlarında olduğu gibi TNC dosya yönetimi üzerinden kolayca yapılabilir. Bu şekilde modeller hızlı ve kolay bir şekilde görüntülenebilir.

Referans noktası modelde istendiği şekilde konumlandırılabilir. Bu referans noktasından yola çıkarak örn. dairelerin merkezleri gibi eleman bilgileri görüntülenebilir.

Bunun için aşağıdaki simgeler kullanılabilir:

Simge	Ayar
	Grafik penceresini büyötmek için liste görünümü penceresini gizleme veya gösterme
	Çeşitli katmanların görüntülenmesi
	Referans noktası belirleme veya belirlenen referans noktasını silme
	
	Genel grafiğin mümkün olan en büyük gösterimini yaklaştıırma
	Arka plan rengini değiştirme (siyah veya beyaz)
	Çözünürlük ayarı: Çözünürlük TNC'nin virgül sonrası kaç adet rakam için kontur programı oluşturacağını belirler. Temel ayar: mm için 4 ondalık basamak ve inç için 5 ondalık basamak
	Modelin çeşitli görünümüleri arasında geçiş yapma örn. Üst
	İskelet modelini veya gölgelemeyi etkinleştirme
	

Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı

7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

Uygulama

Konturları veya çalışma pozisyonlarını çıkarmak ve bunları açık metin programı veya nokta dosyaları olarak kaydetmek için DXF dosyalarını doğrudan TNC'de açabilirsiniz. Kontur seçimi sırasında kazanılan açık metin programlarını, kontur programları yalnızca L ve CC/C tümceleri içerdiğinden, daha eski TNC kumandalarında da işleyebilirsiniz.

Dosyaları **Programlama** işletim türünde işlediğinizde, TNC standart olarak .H uzantılı kontur programı ve .PNT uzantılı nokta dosyaları oluşturur. Kaydetme diyalogunda dosya tipini serbestçe seçebilirsiniz. Seçili bir konturu veya seçili bir işleme pozisyonunu NC programına doğrudan eklemek için TNC'nin panosunu kullanın.



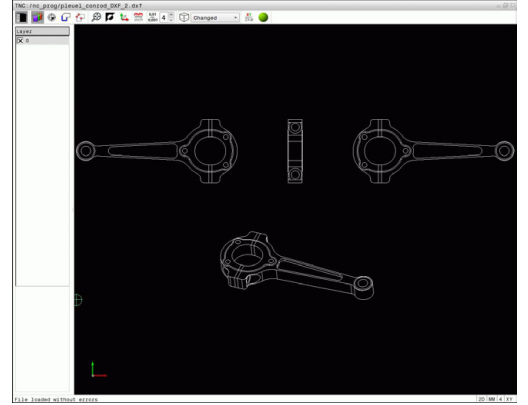
İşlenecek dosya TNC'nin sabit diskinde kaydedilmiş olmalıdır.

TNC'ye okumadan önce, dosyanın dosya adında hiçbir boşluk işareti veya izin verilmeyen özel işaretin olmamasına dikkat edin.

Diğer bilgiler: Dosya adları, sayfa 123

TNC en geniş DXF formatı R12'yi destekler (AC1009'a uygundur).

TNC, ikili DXF formatını desteklemez. CAD veya çizim programlarından DXF dosyası oluştururken, dosyanın ASCII formatında kaydedilmesine dikkat edin.



DXF dönüştürücü ile çalışma



DXF dönüştürücüyü kullanabilmek için mutlaka bir fareye veya Touchpad'e ihtiyacınız vardır. Tüm işletim modları ve fonksiyonlar ile konturların ve işlem pozisyonlarının seçimi yalnızca fare veya Touchpad ile mümkündür.

DXF dönüştürücü TNC'nin üçüncü masaüstünde ayrı bir uygulama olarak çalışır. Bu nedenle ekran değiştirme tuşuyla makine işletim türleri, programlama işletim türleri ve DXF dönüştürücü arasında geçiş yapabilirsiniz. Konturları veya işleme pozisyonlarını pano üzerinden kopyalayarak bir açık metin programına eklemek isterseniz bu son derece faydalıdır.

DXF dosyasını açın



- **Programlama** işletim türünü seçin



- Dosya yönetimini seçme



- Görüntülenecek dosya tipleri seçimi için yazılım tuşu menüsünü seçin: **TİP SEC** yazılım tuşuna basın



- Bütün CAD dosyalarını görüntüleyin: **CAD GÖSTER** yazılım tuşuna basın



- CAD dosyasının kaydedildiği dizini seçin
- İstenen DXF dosyasını seçin
- **ENT** tuşuyla kabul edin: TNC, DXF dönüştürücüyü başlatır ve dosyanın içeriğini ekranda gösterir. TNC, liste görünümü penceresinde katmanları (düzlemler) ve grafik penceresinde çizimleri gösterir

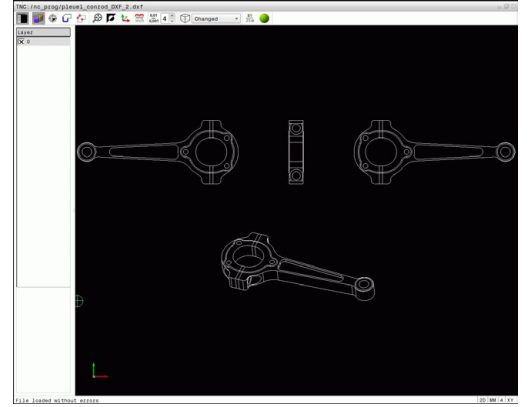
Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı

7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

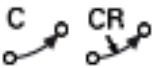
Temel ayarlar

Sonradan yapılan temel ayarları başlık çubuğu simgeleriyle seçebilirsiniz.

Simge	Ayar
	Grafik penceresini büyötmek için liste görünümünü penceresini gizleme veya gösterme
	Çeşitli katmanların görüntülenmesi
	Kontur seçimi
	Delme pozisyonları seçimi
	Referans noktası ayarlayın
	Genel grafiğin mümkün olan en büyük gösterimini yaklaştırma
	Arka plan rengini değiştirme (siyah veya beyaz)
	2D ve 3D modları arasında geçiş. Etkin mod, renkli olarak vurgulanır
	Dosyanın ölçü birimini mm veya inç olarak ayarlayın. Bu ölçü biriminde TNC, kontur programını ve işlem pozisyonlarını da verir. Etkin ölçü birimi kırmızı olarak vurgulanır
	Çözünürlük ayarı: Çözünürlük TNC'nin virgül sonrası kaç adet rakam için kontur programı oluşturacağını belirler. Temel ayar: mm ölçü birimi için 4 ondalık basamak ve inç ölçü birimi için 5 ondalık basamak
	Modelin çeşitli görünüşleri arasında geçiş yapma örn. Üst
	Bir torna işlemi için kontur seçin. Etkin işlem renkli olarak vurgulanır (seçenek #50)
	Bir 3D çiziminin iskelet modelini etkinleştirme



Aşağıdaki simgeler yalnızca belirli modlardaki TNC'yi gösterir.

Simge	Ayar
	Kontur devralma modu: Tolerans, komşu kontur elemanlarının aralarındaki mesafelerin ne olması gerektiğini belirler. Tolerans ile çizim oluşturmada yapılan eşitsizlikleri kıyaslayabilirsiniz. Temel ayar 0,001 mm olarak belirlenmiştir
	Nokta devralma modu: TNC'nin işlem konumlarının seçiminde, aletin hareket yolunu kesikli çizgi olarak gösterip göstermemesi gerektiğini belirleyin
	Yol optimizasyonu modu: TNC, aletin sürüş hareketini, çalışma pozisyonları arasında daha kısa sürüş hareketleri olacak şekilde optimize eder. Art arda basarak optimizasyonu geri alabilirsiniz
	Yay modu: Yay modu, dairelerin örn. NC programında silindirik kılıf interpolasyonu için C formatında mı yoksa CR formatında mı verileceğini belirler.



Doğru ölçü biriminin ayarlanmasına dikkat edin, çünkü DXF dosyasında bununla ilgili bilgi yoktur. Eğer programları eski TNC kumandaları için oluşturmak isterseniz, çözülmeyi virgül sonrası 3 rakam ile sınırlamanız gerekir. Ayrıca DXF dönüştürücünün kontur programına aktardığı yorumları çıkarmanız gerekir. TNC, etkin temel ayarları ekrandaki durum çubuğunda görüntüler.

7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

Katman ayarlama

DXF dosyaları genel olarak birden fazla katmanlıdır (düzlem).

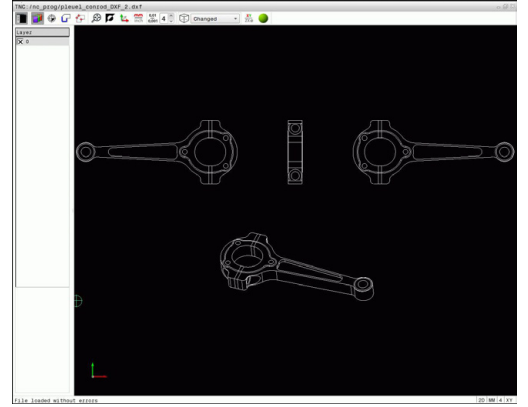
Tasarımcı, katman tekniği yardımıyla farklı tipteki elemanları gruplandırır; örn. esas malzeme konturu, ölçüler, yardımcı çizgiler ve tasarım çizgileri, taramalar ve metinler.

Kontur seçimi sırasında daha az gereksiz bilgiyi ekranda görebilmek için DXF dosyasında yer alan tüm gereksiz katmanı gizleyebilirsiniz.



İşlenecek DXF dosyası en az bir katman içermelidir. TNC, herhangi bir katmana atanmamış elemanları otomatik olarak anonim katmana taşır.

Bir konturu, ancak çizimi yapan kişi bunları ayrı katmanlarda kaydetmişse seçebilirsiniz.



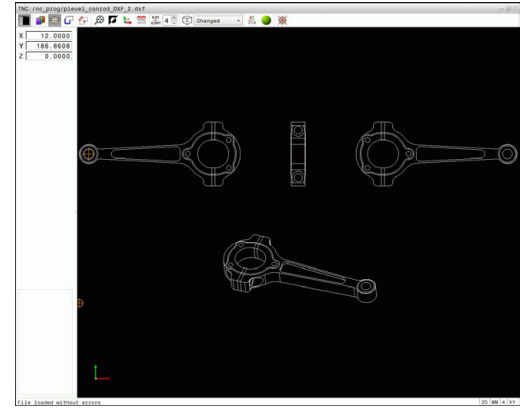
- Katmanın ayarlanması için modu seçme: TNC, etkin olan DXF dosyasının içerdiği bütün katmanları liste görünümü penceresinde gösterir
- Katmanı gizleme: Farenin sol tuşuyla istediğiniz katmanı seçin ve kontrol kutusuna tıklayarak gizleyin. Alternatif olarak boşluk tuşunu kullanın
- Katmanı görüntüleme: Farenin sol tuşuyla istediğiniz katmanı seçin ve kontrol kutusuna tıklayarak gösterin. Alternatif olarak boşluk tuşunu kullanın

Referans noktasını belirleme

DXF dosyasının çizim sıfır noktası daima, bunu direkt malzeme referans noktası olarak kullanabileceğiniz şekilde yer almaz. TNC, bir elemanı tıklayarak çizim sıfır noktasını doğru bir yere yerleştirebileceğiniz bir fonksiyonu kullanıma sunar.

Referans noktasını aşağıdaki alanlarda tanımlayabilirsiniz:

- Liste görünümü penceresinde doğrudan rakam girişi ile
- Bir doğrunun başlangıcında, sonunda veya ortasında
- Bir yayın başlangıcında, ortasında veya sonunda
- Her dörtgen geçişte veya bir tam dairenin merkezinde
- Kesişim noktasında
 - Doğru – doğru kesişim noktasında, eğer kesişim noktası ilgili doğrunun uzatmasında yer alıyorsa
 - Doğru – Yay
 - Doğru – Tam daire
 - Daire – Daire (daire parçası veya tam daire olmasından bağımsız)



Bir referans noktası belirleyebilmek için Touchpad veya bağlı bir farenin kullanılması zorunludur. Konturu önceden seçtiyseniz, referans noktasını da değiştirebilirsiniz. Seçilen konturu bir kontur programına kaydederseniz, TNC, gerçek kontur verilerini hesaplar.

7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

Tekil elemanların referans noktalarını seçin



- ▶ Referans noktası ayarlama modunu seçin
- ▶ Sol fare tuşuyla istediğiniz elemana tıklayın: TNC, yıldız başına seçili element üzerinde bulunan seçilebilir referans noktalarını gösterir
- ▶ Referans noktası olarak almak istediğiniz yıldıza tıklayın: TNC, referans noktası sembolünü seçilen yere koyar. Seçilen eleman çok küçükse Zoom fonksiyonunu kullanın.

Referans noktasını iki elemanın kesişim noktası olarak seçin



- ▶ Referans noktası ayarlama modunu seçin
- ▶ Farenin sol tuşuyla ilk elemana (düz, tam daire ya da yay) tıklayın: TNC yıldız aracılığıyla, seçili elemanda bulunan seçilebilir referans noktalarını gösterir. Eleman renkli olarak vurgulanır
- ▶ Farenin sol tuşuyla ikinci elemana (doğru, tam daire ya da yay) tıklayın: TNC, referans noktası sembolünü kesişim noktasına yerleştirir



Bu nokta bir elemanın uzantısında yer alıyorsa TNC, iki elemanın kesişim noktasını hesaplar.

TNC, birden fazla kesişim noktası hesaplayabilirse kumanda fare tıklaması ile ikinci elemanın kesişim noktasını seçer.

TNC hiçbir kesişim noktası hesaplayamıyorsa seçilmiş olan bir elemanı tekrar kaldırır.

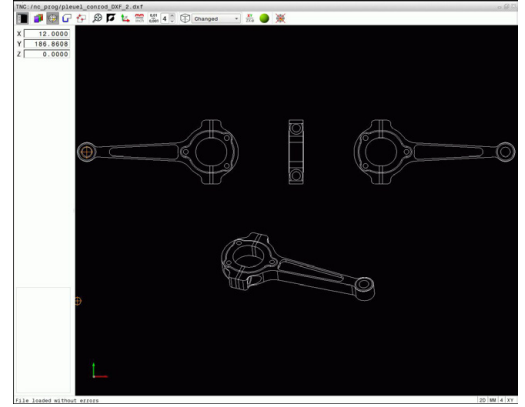
Bir referans noktası belirlendiğinde Referans noktası ayarla simgesinin rengi değişir.

simgesine dokunarak bir referans noktasını silebilirsiniz.

DXF dönüştürücü (seçenek #42) 7.3

Eleman bilgileri

Eleman bilgi penceresinde TNC, tarafınızdan seçilen referans noktasının çizim sıfır noktasından ne kadar uzakta olduğunu gösterir.



Kontur seçme ve kaydetme

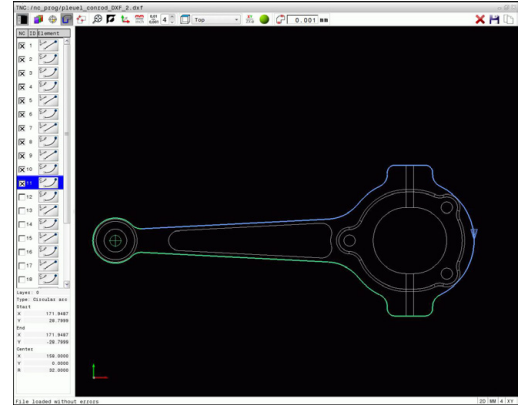


Bir konturu seçebilmek için TNC klavyesindeki Touchpad'i veya USB üzerinden bağlı olan fareyi kullanmanız gerekir.

Kontur seçiminde akış yönünü öyle belirleyin ki, akış yönü istenen çalışma yönüyle uyumlu olsun.

İlk kontur elemanını, çarpışmadan hareket mümkün olacak şekilde seçin.

Kontur elemanları çok yakın bir şekilde durmalı, Zoom fonksiyonunu kullanmalıdır.



Aşağıdaki DXF elemanları kontur olarak seçilebilir:

- LINE (doğru)
- CIRCLE (tam daire)
- ARC (daire parçası)
- POLYLINE (devamlı çizgi)

Elips ve oyuklar, kesim noktaları için kullanılabilir ama seçilemez. Elips veya oyukları seçtiğinizde bunlar kırmızı olarak gösterilir.

Eleman bilgileri

TNC, eleman bilgi penceresinde, liste görünümü penceresinde veya grafik penceresinde seçtiğiniz kontur elemanı ile ilgili farklı bilgileri gösterir.

- **Katman:** Hangi düzlemde bulunduğunuzu gösterir
- **Tip:** O anda hangi elemanın söz konusu olduğunu gösterir, örn. çizgi
- **Koordinatlar:** Bir elemanın başlangıç noktasını, bitiş noktasını ve gerektiğinde daire merkez noktasını ve yarıçapı gösterir

Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı

7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)



- Kontur seçme modunu belirleyin: Grafik penceresi kontur seçimi için etkindir
- Bir kontur elemanı seçmek için: Fareyi istediğiniz kontur elemanı üzerine getirin. TNC, dolaşım yönünü kesik çizgiler halinde gösterir. Fare ile bir elemanın merkez noktasının diğer tarafına giderek dolaşım yönünü değiştirebilirsiniz. Elemanı sol fare tuşuyla seçin. TNC, seçilen kontur elemanını mavi olarak gösterir. Diğer kontur elemanları seçilen akış yönünde seçilebilirse TNC, bu elemanları yeşil olarak gösterir
- Diğer kontur elemanları seçilen dolaşım yönünde seçilebilirse TNC bu elemanları yeşil olarak gösterir. Saptırmalarda en düşük açısı mesafesine sahip eleman seçilir. En son yeşil elemana tıklayarak tüm elemanları kontur programına kabul edin
- Liste görünümü penceresinde TNC, seçilen tüm kontur elemanlarını gösterir. TNC, yeşil işaretli elemanları işaretli halde **NC** sütununda gösterir. Bu elemanlar TNC'yi kontur programına kaydetmez. İşaretli elemanları, liste görünümü penceresine tıklayarak da kontur programına aktarabilirsiniz



- İhtiyaç anında seçilen elemanları seçimden çıkarabilirsiniz, bunun için elemana grafik penceresinde tekrar tıklayın ve bu sırada **CTRL** tuşunu basılı tutun. Simgeye tıklayarak seçilen tüm elemanların seçimini kaldırabilirsiniz



- Konturu daha sonra bir açık metin programına ekleyebilmek için seçilen kontur elemanlarını TNC panosuna kaydedin veya



- Bir açık metin programında seçili kontur elemanlarını kaydetme: TNC, hedef dizini ve istediğiniz dosya adını girebileceğiniz bir açılır pencere görüntüler. Temel ayar: DXF dosyasının adı. Alternatif olarak dosya tipini de seçebilirsiniz: Açık metin programı (.H) veya kontur tanımı (.HC)



- Girişi onaylama: TNC, kontur programını seçilen dizine kaydeder



- Başka konturlar da seçmek istiyorsanız: Seçilen elemanları kaldır simgesine basın ve bir sonraki konturu daha önce anlatıldığı gibi seçin



TNC iki farklı ham madde tanımını (**BLK FORM**) ile kontur programına verir. İlk tanım, tüm DXF dosyasının ölçümlerini içerir, ikinci ve etkili tanım, seçilen kontur elemanlarını kapsar, böylece standart bir ham madde büyüklüğü oluşur.

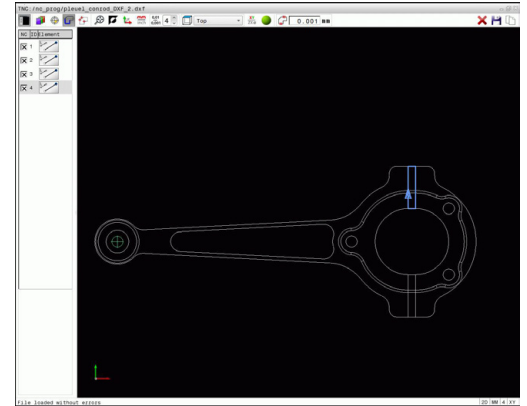
TNC, sadece gerçekten seçilmiş olan (mavi işaretli elemanlar), yani liste görünümü penceresinde küçük bir X işaretiyle işaretli olan elemanları kaydeder.

Kontur elemanlarını bölün, uzatın, kısaltın

Kontur elemanlarını değiştirmek için aşağıdakileri uygulayın:



- Grafik penceresi kontur seçimi için etkin
- Başlangıç noktası seçme: Bir elemanı veya iki eleman arasındaki kesişim noktasını seçin (Shift tuşuyla), daha sonra başlangıç noktası olacak kırmızı bir yıldız belirir
- Bir sonraki kontur elemanını seçmek için: Fareyi istediğiniz eleman üzerine getirin. TNC, dolaşım yönünü kesik çizgiler halinde gösterir. Elemanı seçtiğinizde TNC, seçilen kontur elemanını mavi olarak gösterir. Elemanlar birleştirilemezse TNC, seçilen elemanı gri olarak gösterir
- Diğer kontur elemanları seçilen dolaşım yönünde seçilebilirse TNC bu elemanları yeşil olarak gösterir. Saptırmalarda en düşük açılı mesafesine sahip eleman seçilir. En son yeşil elemana tıklayarak tüm elemanları kontur programına kabul edin



İlk kontur elemanı ile konturun dolaşım yönünü seçin. Uzatılacak/kısaltılacak kontur elemanı bir doğru ise TNC kontur elemanını doğrusal olarak uzatır/kısaltır. Uzatılacak/kısaltılacak kontur elemanı bir yay ise TNC yayı dairesel olarak uzatır/kısaltır.

Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı

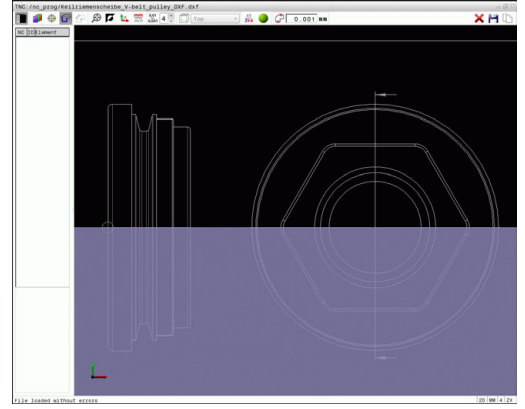
7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

Bir döndürme işlemi için kontur seçin

DXF dönüştürücüyle seçenek no. 50 ile bir döndürme işlemi için de kontur seçebilirsiniz. Seçenek no. 50 etkinleştirilmemişse simge gri renkte olur. Bir döndürme konturu seçmeden önce, referans noktasını döndürme merkezi üzerine getirmelisiniz. Bir döndürme konturu seçtiğinizde, kontur Z ve X koordinatlarıyla kaydedilir. Ayrıca bütün koordinat değerleri döndürme konturlarında çap değerleri olarak verilir, yani X eksenini için çizim ölçüleri iki katına çıkarılır. Döndürme eksenini altındaki tüm kontur öğeleri seçilebilir değildir ve gri renkle işaretlenir.



- Bir döndürme konturu seçimi için mod seçin: TNC, sadece döndürme merkezinin üst kısmındaki seçilebilir öğeleri gösterir
- Sol fare tuşuyla istenen kontur öğelerini seçin: TNC, seçilmiş olan kontur öğelerini maviyle gösterir ve seçilmiş olan öğeyi bir sembolle (daire veya doğru) liste görünümü penceresinde gösterir



Yukarıda açıklanan simgeler, torna işlemi ve frezeleme işlemindeki aynı fonksiyonlara sahiptir. Torna işlemi için kullanılamayan simgeler gri renktedir.

Torna grafiği gösterimini fareyle de değiştirebilirsiniz. Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

- Oluşturulan modeli kaydırmak için: Fareni orta tuşunu veya fare tekerleğini basılı tutun ve fareyi hareket ettirin
- Belli bir alanı büyötmek için: Sol fare tuşunu basılı tutarak alanı seçin. Sol fare tuşunu bıraktıktan sonra TNC bu görünümü büyötür
- Belli bir alanı hızlı bir şekilde büyötmek veya küçöltmek için: Fare tekerleğini öne veya arkaya çevirin
- Standart görünüme geri dönmek için: Sağ fare tuşuyla çift tıklayın

İşleme konumlarını seçme ve kaydetme

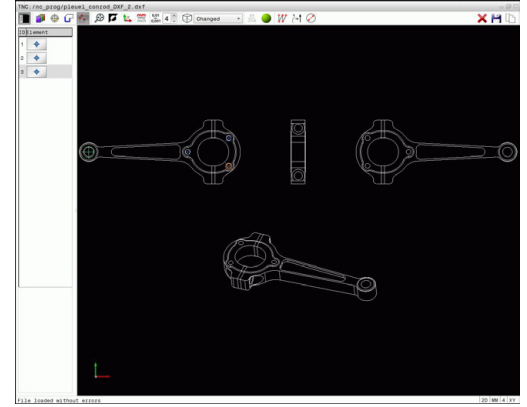


İşleme pozisyonlarını seçebilmek için TNC klavyesindeki Touchpad'i veya USB üzerinden bağlı olan fareyi kullanmanız gerekir.

Seçilen pozisyonlar birbirine yakınsa Zoom fonksiyonu kullanmalıdır.

Gerekirse temel ayarı, TNC'nin alet hatlarını göstereceği şekilde seçin.

Diğer bilgiler: Temel ayarlar, sayfa 272



İşlem pozisyonlarını seçmek için, üç seçeneğiniz mevcuttur:

- Tekli seçim: İsteddiğiniz işlem pozisyonunu fare ile tek tek tıklayarak seçersiniz.
Diğer bilgiler: Tekli seçim, sayfa 282
- Fare alanı üzerinden delme pozisyonlarının hızlı seçimi: Fare ile bir alanı sürükleyerek içerdiği tüm delme pozisyonlarını seçersiniz.
Diğer bilgiler: , sayfa 283
- Simgeler üzerinden delme pozisyonlarının hızlı seçimi: Simgeye tıkladığınızda TNC, mevcut tüm delme çaplarını gösterir.
Diğer bilgiler: Simge üzerinden delme pozisyonlarının hızlı seçimi, sayfa 284

Dosya tipi seçimi

Aşağıdaki dosya tiplerini seçebilirsiniz:

- Nokta tablosu (.PNT)
- Açık metin programı (.H)

İşlem pozisyonlarını bir açık metin programına kaydederseniz her işlem pozisyonu için TNC, döngü çağrılı ayrı bir doğrusal kayıt (L X... Y... M99) üretir. Bu programı eski TNC kumandalarına da aktarabilir ve orada işleyebilirsiniz.



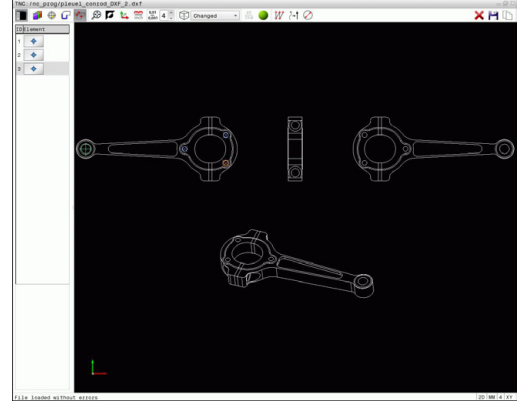
TNC 640 ve iTNC 530 bünyesindeki nokta tabloları (.PTN) uyumlu değildir. Başka bir kumanda tipine aktarma veya işleme, problemlere ve öngörülemez tutumlara yol açar.

7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

Tekli seçim



- ▶ İşlem pozisyonunu seçme modunu seçin: Grafik penceresi pozisyon seçimi için etkindir
- ▶ Bir işlem pozisyonunu seçmek için: Fareyi istenen elemana getirin. TNC elemanı turuncu olarak gösterir. Aynı anda Shift tuşuna basıldığında TNC, eleman üzerinde bulunan seçilebilir işlem pozisyonlarını bir yıldızla gösterir. Bir daireye tıkladığınızda TNC, daire merkez noktasını doğrudan bir işlem pozisyonu olarak devralır. Aynı anda Shift tuşuna basıldığında TNC, seçilebilir işlem pozisyonlarını bir yıldızla gösterir. TNC, seçilen pozisyonu liste görünümü penceresine taşır (bir nokta sembolünün görüntülenmesi)
- ▶ İhtiyaç anında seçilen elemanları seçimden çıkarabilirsiniz, bunun için elemana grafik penceresinde tekrar tıklayın, bu sırada **CTRL** tuşunu basılı tutun. Alternatif olarak liste görünümü penceresinde elemanı seçin ve **DEL** tuşuna basın. Simgeye tıklayarak seçilen tüm elemanların seçimini kaldırabilirsiniz
- ▶ Çalışma pozisyonunu iki elemanı kesiştirerek belirlemek isterseniz ilk elemanı farenin sol tuşu ile tıklayın: TNC, yıldızla seçilebilir işlem pozisyonlarını gösterir
- ▶ Sol fare tuşuyla ikinci elemana (doğru, tam daire ya da yay) tıklayın: TNC, elemanların kesişim noktasını liste görünümü penceresine (bir nokta sembolünün gösterilmesi) alır. Birden fazla kesişim noktası varsa TNC, fareye en yakın olanı seçer.
- ▶ Daha sonra döngü çağrılı pozisyon kaydı olarak açık metin programına ekleyebilmek için seçilen işlem pozisyonlarını TNC panosuna kaydedin veya
- ▶ Seçili işlem pozisyonlarını bir nokta dosyasına kaydetme: TNC, hedef dizini ve istediğiniz dosya adını girebileceğiniz bir açılır pencere gösterir. Temel ayar: DXF dosyasının adı. Alternatif olarak dosya tipini de seçebilirsiniz
- ▶ Girişi onaylama: TNC, kontur programını seçilen dizine kaydeder
- ▶ Başka çalışma pozisyonları da seçmek istiyorsanız: Seçilen elemanları kaldır simgesine basın ve daha önce anlatıldığı gibi seçin



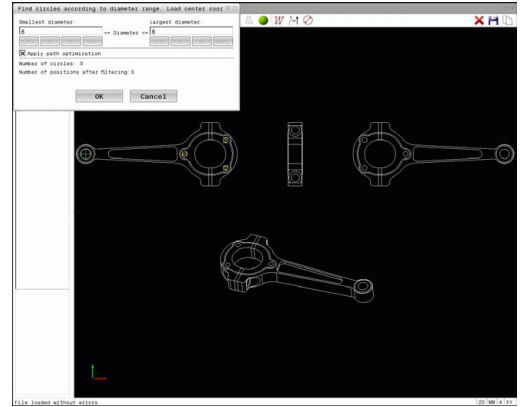
DXF dönüştürücü (seçenek #42) 7.3



- İşlem pozisyonunu seçme modunu belirleme: Grafik penceresi pozisyon seçimi için etkindir
- İşlem pozisyonlarını seçmek için: Shift tuşuna basın ve sol fare tuşuyla bir alan çizin. TNC, alanın içinde tam olarak duran tam daireleri delme pozisyonu olarak kabul eder: TNC, delikleri büyüklüklerine göre filtreleyebileceğiniz bir açılır pencere açar
- Filtre ayarlarını yapma ve OK butonuyla onaylama: TNC, seçili pozisyonları liste görünümü penceresine devralır (bir nokta sembolünün gösterilmesi).

Diğer bilgiler: Filtre ayarları, sayfa 285

- İhtiyaç anında seçilen elemanları seçimden çıkarabilirsiniz, bunun için elemana grafik penceresinde tekrar tıklayın ve bu sırada **CTRL** tuşunu basılı tutun. Alternatif olarak liste görünümü penceresinde elemanı seçin ve **DEL** tuşuna basın. Tüm elemanları seçebilirsiniz, bunun için tekrar bir alanı sürükleyin ve bu sırada **CTRL** tuşunu basılı tutun



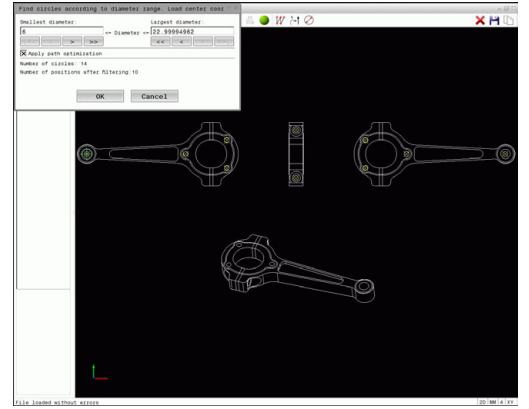
- Daha sonra döngü çağrılı pozisyon kaydı olarak açık metin programına ekleyebilmek için seçilen işlem pozisyonlarını TNC panosuna kaydedin veya
- Seçili işlem pozisyonlarını bir nokta dosyasına kaydetme: TNC, hedef dizini ve istediğiniz dosya adını girebileceğiniz bir açılır pencere gösterir. Temel ayar: DXF dosyasının adı. Alternatif olarak dosya tipini de seçebilirsiniz
- Girişi onaylama: TNC, kontur programını seçilen dizine kaydeder
- Başka çalışma pozisyonları da seçmek istiyorsanız: Seçilen elemanları kaldır simgesine basın ve daha önce anlatıldığı gibi seçin

7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

Simge üzerinden delme pozisyonlarının hızlı seçimi



- ▶ İşlem pozisyonları seçme modunu belirleme: Grafik penceresi pozisyon seçimi için etkindir
- ▶ Simge seçme: TNC, delikleri büyüklüklerine göre filtreleyebileceğiniz bir açılır pencere açar
- ▶ Gerekliğinde filtre ayarlarını yapma ve **OK** butonuyla onaylama: TNC, seçili pozisyonları sol liste görünümü penceresine devralır (bir nokta sembolünün gösterilmesi).
Diğer bilgiler: Filtre ayarları, sayfa 285
- ▶ İhtiyaç anında seçilen elemanları seçimden çıkarabilirsiniz, bunun için elemana grafik penceresinde tekrar tıklayın ve bu sırada **CTRL** tuşunu basılı tutun. Alternatif olarak liste görünümü penceresinde elemanı seçin ve **DEL** tuşuna basın. Simgeye tıklayarak seçilen tüm elemanların seçimini kaldırabilirsiniz
- ▶ Daha sonra döngü çağrılı pozisyon kaydı olarak açık metin programına ekleyebilmek için seçilen işlem pozisyonlarını TNC panosuna kaydedin veya
- ▶ Seçili işlem pozisyonlarını bir nokta dosyasına kaydetme: TNC, hedef dizini ve istediğiniz dosya adını girebileceğiniz bir açılır pencere gösterir. Temel ayar: CAD dosyasının adı. Alternatif olarak dosya tipini de seçebilirsiniz
- ▶ Girişi onaylama: TNC, kontur programını seçilen dizine kaydeder
- ▶ Başka çalışma pozisyonları da seçmek istiyorsanız: Seçilen elemanları kaldır simgesine basın ve daha önce anlatıldığı gibi seçin



Filtre ayarları

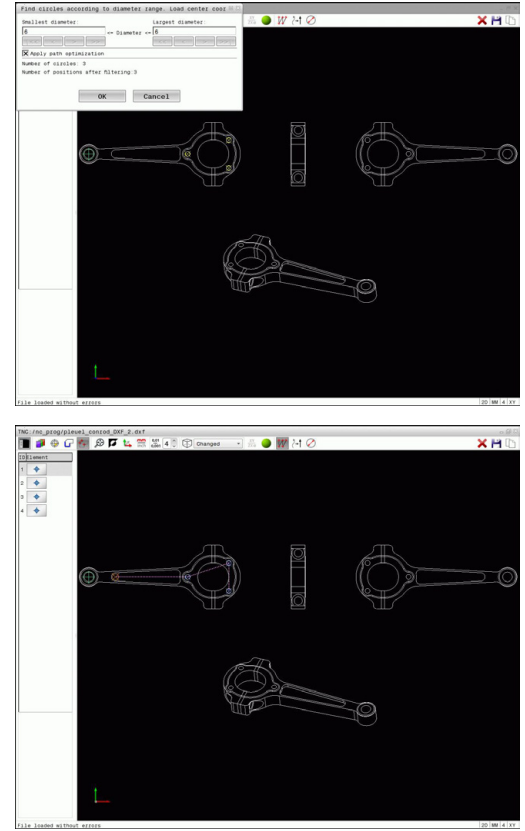
Hızlı seçim üzerinden delme pozisyonları işaretledikten sonra TNC, solunda bulunan en küçük ve sağında en büyük delik çaplarının gösterildiği bir pencere açar. Çap göstergesinin altındaki butonlarla çapı, tercih ettiğiniz bir delme çapını kabul edebilecek şekilde ayarlayabilirsiniz.

Aşağıdaki butonları kullanabilirsiniz:

Simge	En küçük çapın filtre ayarları
	Bulunan en küçük çapın gösterilmesi (temel ayarlar)
	Bulunan bir sonraki daha küçük olan çapı gösterin
	Bulunan bir sonraki daha büyük olan çapı gösterin
	Bulunan en büyük yarıçapı gösterin. TNC filtreyi en küçük çap için, en büyük çap için ayarlanmış değere getirir
Simge	En büyük çap için filtre ayarı
	Bulunan en küçük yarıçapı görüntüleyin. TNC filtreyi en büyük çap için, en küçük çap için belirlenmiş değere getirir
	Bulunan bir sonraki daha küçük olan çapı gösterin
	Bulunan bir sonraki daha büyük olan çapı gösterin
	Bulunan en büyük çapın gösterilmesi (temel ayarlar)

Alet hattını **Alet hattını göster** simgesiyle gösterebilirsiniz.

Diğer bilgiler: Temel ayarlar, sayfa 272



Programlama: CAD dosyalarından veri aktarımı

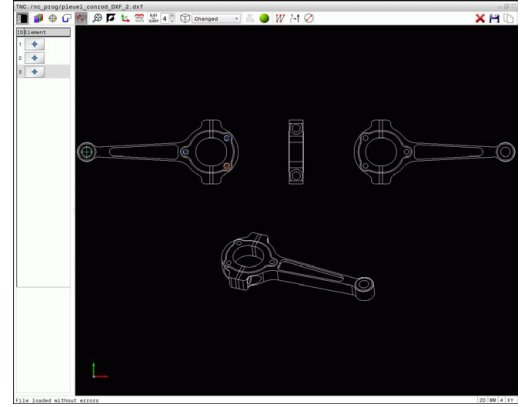
7.3 DXF dönüştürücü (seçenek #42)

Eleman bilgileri

TNC, liste görünümü penceresi ve grafik penceresinde fare tıklamasıyla seçtiğiniz işlem pozisyonu koordinatlarını eleman bilgi penceresinde gösterir.

Grafik gösterimini fareyle de değiştirebilirsiniz. Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

- ▶ Gösterilen modeli üç boyutlu çevirmek için: Farenin sağ tuşunu basılı tutun ve fareyi hareket ettirin
- ▶ Oluşturulan modeli kaydırmak için: Farenin orta tuşunu veya fare tekerleğini basılı tutun ve fareyi hareket ettirin
- ▶ Belli bir alanı büyötmek için: Sol fare tuşunu basılı tutarak alanı seçin. Sol fare tuşunu bıraktıktan sonra TNC bu görünümü büyötür
- ▶ Belli bir alanı hızlı bir şekilde büyötmek ve küçöltmek için: Fare tekerleğini öne veya arkaya çevirin
- ▶ Standart görünüme geri dönmek için: Shift tuşuna basın ve aynı anda sağ fare tuşuna çift tıklayın. Rotasyon açısı, sadece sağ fare tuşuna çift tıklarsanız korunur



8

**Programlama:
Alt programlar ve
program bölüm
tekrarları**

Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları

8.1 Alt programları ve program bölüm tekrarlarını tanımlama

8.1 Alt programları ve program bölüm tekrarlarını tanımlama

Bir kez programlanmış çalışma adımlarını, alt programlarla ve program bölümü tekrarlarıyla yineleyerek uygulatabilirsiniz.

Label

Alt programlar ve program bölümünün tekrarları, çalışma programında **LBL** işareti ile başlar; bu işaret LABEL sözcüğünün (ing. etiket, işaretleme demektir) kısaltmasıdır.

LABEL'ler, 1 ve 65535 arası numaralandırılır veya tarafınızdan tanımlanmış isim ile belirlenir. Her LABEL numarasını veya her LABEL ismini programda sadece bir defa **LABEL SET** girerek atayabilirsiniz. Girilen Label isimlerinin sayısı dahili bellekle sınırlıdır.



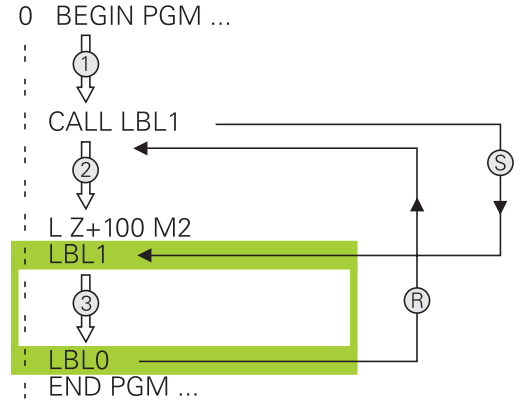
Bir Label numarasını veya bir Label adını bir defadan fazla kullanmayın!

Label 0 (**LBL 0**) alt program sonunu işaret eder ve bu nedenle de istenildiği kadar kullanılabilir.

8.2 Alt program

Çalışma şekli

- 1 TNC çalışma programını, bir Ln,0 alt programın çağrılmasına kadar getirir
- 2 Bu konumdan itibaren TNC, **LBL 0** alt programı sonuna kadar çağrılan alt programı işler
- 3 Ardından TNC, çalışma programını Ln,0 alt programının çağrıldığı tümceyle devam ettirir



Programlama uyarıları

- Bir ana program, istediğiniz kadar alt program içerebilir
- Alt programları, istediğiniz sırada istediğiniz sıklıkta çağırabilirsiniz.
- Bir alt program kendiliğinden kendisini çağırmamalıdır.
- Alt programları, M2 veya M30 tümcesinin arkasına programlamalısınız
- Alt programlar çalışma programında M2 veya M30 tümcesinin önünde duruyorsa o zaman çağrılmasına gerek kalmadan en az bir kez işlenebilir

8.2 Alt program

Alt programın programlanması

LBL
SET

- ▶ Başlangıcı işaretleyin: **LBL SET** tuşuna basın
- ▶ Alt program numarasını girin. Eğer LABEL ismini kullanmak istiyorsanız: Metin girişine geçmek için **LBL ISMI** yazılım tuşuna basın
- ▶ İçeriği girin
- ▶ Sonu işaretleyin: **LBL SET** tuşuna basın ve **0** Label numarasını girin

Alt programı çağırın

LBL
CALL

- ▶ Alt programı çağırın: **LBL CALL** tuşuna basın
- ▶ Çağrılacak alt programın alt program numarasını girin. LABEL ismini kullanmak istiyorsanız: Metin girdisine geçiş yapmak için **LBL ISMI** yazılım tuşuna basın.
- ▶ Bir string parametresinin numarasını hedef adres olarak girmek istiyorsanız: QS yazılım tuşuna basın. TNC, tanımlanan string parametresinde belirtilen Label ismine geçer
- ▶ **REP** tekrarlamaları **NO ENT** tuşuyla atlayın. **REP** tekrarlamaları sadece program bölümü tekrarlamalarında kullanın

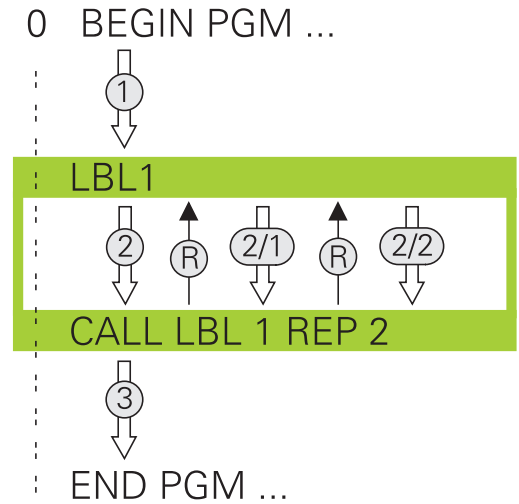


CALL LBL 0 izinli değildir, çünkü çağrıldığında alt program sonlandırmasına denktir.

8.3 Program bölümü tekrarları

Label

Program bölümü tekrarları **LBL** işareti ile başlar. Bir program bölümü tekrarı **CALL LBL n REPn** ile tamamlanır.



Çalışma şekli

- 1 TNC çalışma programını program bölümünü sonlanmasına kadar (Ln,m) getirir
- 2 Ardından TNC, program bölümü çağrılan LABEL ile **CALL LBL n REPn** Label çağrısı arasında, **REP** altında belirttiğiniz kadar tekrarlar
- 3 Ardından TNC, çalışma programını çalışmayı sürdürür

Programlama uyarıları

- Bir program bölümünü 65 534 kez art arda tekrarlayabilirsiniz
- Program bölümleri, ilk tekrarlama ilk işlemten sonra başladığı için TNC tarafından tekrarlanılacak programdan bir fazlası ile uygulanır.

8.3 Program bölümü tekrarları**Program bölümünün tekrarını programlama****LBL
SET**

- Başlangıcı işaretleyin: **LBL SET** tuşuna basın ve LABEL numarasını tekrarlayacak program bölümü için girin. LABEL adını kullanmak istiyorsanız: **LBL ADI** yazılım tuşuna basın, metin girdisini değiştirin
- Program bölümünü girin

Program bölümünün tekrarını çağırın**LBL
CALL**

- Program bölümünü çağırın: **LBL CALL** tuşuna basın
- Tekrarlanacak program bölümünün program bölüm numarasını girin. LABEL adlarını kullanmak istiyorsanız: Metin girdisine geçiş yapmak için **LBL ADI** yazılım tuşuna basın
- Tekrarlamaların sayısını **REP** girin ve **ENT** tuşuyla onaylayın

8.4 İstediğiniz programı alt program olarak girme

Yazılım tuşlarına genel bakış

PGM CALL tuşuna bastığınızda TNC aşağıdaki yazılım tuşlarını gösterir:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Programı PGM CALL ile çağırma
	Sıfır nokta tablosunu SEL TABLE ile seçme
	Nokta tablosunu SEL PATTERN ile seçme
	Kontur programını SEL CONTOUR ile seçme
	Programı SEL PGM ile seçme
	Son seçilen dosyayı CALL SELECTED PGM ile çağırma

Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları

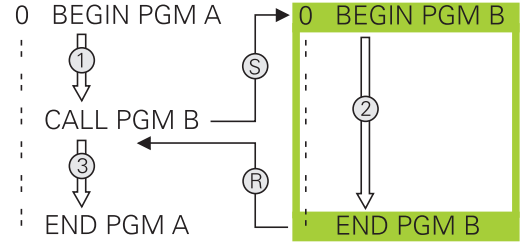
8.4 İstedığınız programı alt program olarak girme

Çalışma şekli

- 1 Siz **CALL PGM** vasıtasıyla başka bir çalışma programı çağırana kadar, TNC, bir çalışma programı uygular
- 2 TNC, akabinde çağrılmış programı sonuna kadar devam ettirir
- 3 Bundan sonra, TNC, tekrar çağrılan çalışma programını program çağırısı üzerine gelen tümceyle devam ettirir



Değişken program çağrılarını string parametreleriyle bağlantılı olarak programlamak istediğinizde, **SEL PGM** fonksiyonunu kullanın.



Programlama uyarıları

- TNC, istediğiniz bir programı çağırmak için etiketlere ihtiyaç duymaz
- Çağrılan program, **M2** veya **M30** ek fonksiyonu içermemelidir. Çağrılan çalışma programında alt programları etiketlerle tanımladıysanız M2 veya M30'u, bu program bölümünü kesinlikle atlamak için **FN 9: IF +0 EQU +0 GOTO LBL 99** atlama fonksiyonlarını kullanmanız gerekir
- Çağrılan çalışma programı, bir **CALL PGM** çağrısını çağrılmış program içinde bulundurmamalıdır (sonsuz döngü)

İstediğiniz programı alt program olarak çağırın

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Çağrılan programda tanımladığınız ve doğrudan sıfırlamadığınız koordinat dönüşümleri, çağrılan program için etkin durumda kalır.



Sadece program adını girerseniz çağrılan program çağrı programı içindeki aynı dizinde bulunmalıdır.

Çağrılan program, çağıran program ile aynı dizinde bulunmuyorsa o zaman eksiksiz yol ismini giriniz, örn. **TNC:\ZW35\SCHRUPP\PGM1.H**

Döngüye bir DIN/ISO programı çağırmak istiyorsanız o zaman program adından sonra .I dosya tipini girin.

İstediğiniz programı **12 PGM CALL** döngüsü üzerinden çağırabilirsiniz.

Q parametreleri, esas itibarıyla bir **PGM CALL** sırasında global etki yapar. Bu nedenle, çağrılan programdaki Q parametreleri değişikliklerinin çağıran programı da etkilediğini dikkate alın.

PGM CALL ile çağırma

PGM CALL fonksiyonuyla herhangi bir programı alt program olarak çağırabilirsiniz. Kumanda; çağrılan bu programı, programda çağırdığınız noktadan itibaren işler.

PGM
CALL

- Program çağırma fonksiyonlarını seçin: **PGM CALL** tuşuna basın

PROGRAMI
AC

- **PROGRAM ÇAĞIR** yazılım tuşuna basın: TNC, çağrılacak programın tanımlaması için diyalog başlatır. Yol adını ekran klavyesi üzerinden girin veya

DOSYA
SEC

- **DOSYA SEÇ** yazılım tuşuna basın: TNC, çağrılacak programı seçebileceğiniz bir seçim penceresi açar, **ENT** tuşuyla onaylayın

Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları

8.4 İstedığınız programı alt program olarak girme

SEL PGM ve CALL SELECTED PGM ile çağırma

SEL PGM ile herhangi bir programı alt program olarak seçin ve programdaki bir başka noktada çağırın. Kumanda çağrılan bu programı, programda **CALL SELECTED PGM** ile çağırdığınız noktadan itibaren işler.

SEL PGM fonksiyonu aynı zamanda string parametresiyle de çalıştırılabilir, bu şekilde program çağırılması değişken olarak kumanda edilebilir.

Programı aşağıdaki gibi seçin:

- | | |
|--|---|
| <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; width: fit-content;">PGM
CALL</div> <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; width: fit-content; margin-top: 10px;">PROGRAM
SEC</div> <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; width: fit-content; margin-top: 10px;">DOSYA
SEC</div> | <ul style="list-style-type: none"> ▶ Program çağırma fonksiyonlarını seçin: PGM CALL tuşuna basın ▶ PROGRAM SEÇ yazılım tuşuna basın: TNC, çağrılacak programın tanımlaması için diyalog başlatır ▶ DOSYA SEÇ yazılım tuşuna basın: TNC, çağrılacak programı seçebileceğiniz bir seçim penceresi açar, ENT tuşuyla onaylayın |
|--|---|

Seçilen programı aşağıdaki gibi çağırın:

- | | |
|--|---|
| <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; width: fit-content;">PGM
CALL</div> <div style="border: 1px solid black; padding: 2px; width: fit-content; margin-top: 10px;">SEÇİLİ
PROGRAMI
ÇAĞIRIN</div> | <ul style="list-style-type: none"> ▶ Program çağırma fonksiyonlarını seçin: PGM CALL tuşuna basın ▶ SEÇİLİ PROGRAMI ÇAĞIRIN yazılım tuşuna basın: TNC, CALL SELECTED PGM ile en son seçilen programı çağırır |
|--|---|

8.5 Yuvalamalar

Yuvalama tipleri

- Alt programlarda alt program çağrıları
- Program bölümünün tekrarındaki program bölümünün tekrarları
- Program bölümü tekrarlarında alt program çağrıları
- Alt programlarda program bölümünün tekrarları

Yuvalama derinliği

Yuvalama derinliği, program bölümlerinin veya alt programların ya da program bölümü tekrarlarının ne sıklıkla yapılabildiğini belirler.

- Alt programlar için maksimum yuvalama derinliği: 19
- Ana program çağrıları için maksimum yuvalama derinliği: 19, bu esnada bir **CYCL CALL** bir ana program çağrısı gibi etki eder
- Program bölümlerinin tekrarlanmasını istediğiniz kadar paketleyebilirsiniz

8.5 Yuvalamalar

Alt programdaki alt program

NC örnek tümceleri

0 BEGIN PGM UPGMS MM	
...	
17 CALL LBL "UP1"	Alt programı LBL UP1'den çağırın
...	
35 L Z+100 R0 FMAX M2	Ana programın M2'li son program tümcesi
36 LBL "UP1"	UP1 alt programın başlangıcı
...	
39 CALL LBL 2	LBL2'de alt program çağrılır
...	
45 LBL 0	Alt program 1 sonu
46 LBL 2	Alt program 2 başlangıcı
...	
62 LBL 0	Alt program 2 sonu
63 END PGM UPGMS MM	

Program uygulaması

- 1 UPGMS ana programı tümce 17'ye kadar uygulanır
- 2 UP1 alt programı çağrılır ve tümce 39'a kadar uygulanır
- 3 Alt program 2 çağrılır ve tümce 62'ye kadar uygulanır. Alt program 2 sonu ve çağrıldığı alt programa geri gitme
- 4 UP1 alt programı, tümce 40'dan tümce 45'e kadar uygulanır. UP1 alt programının sonu ve UPGMS ana programı geri dönüş
- 5 UPGMS ana programı tümce 18'den tümce 35'e kadar uygulanır. Tümce 1'e geri gitme ve program sonu

Program bölümü tekrarlarının tekrarları

NC örnek tümceleri

0 BEGIN PGM REPS MM	
...	
15 LBL 1	Program bölümü tekrarı 1'in başlangıcı
...	
20 LBL 2	Program bölümü tekrarı 2'in başlangıcı
...	
27 CALL LBL 2 REP 2	2 tekrarlı program bölüm çağrısı
...	
35 CALL LBL 1 REP 1	Program bölümü bu tümce ve LBL1 arasında
...	(Tümce 15) 1 kez tekrarlanır
50 END PGM REPS MM	

Program uygulaması

- 1 REPS ana programı tümce 27'ye kadar uygulanır
- 2 Tümce 27 ve tümce 20 arasındaki program bölümü 2 kez tekrarlanır
- 3 REPS ana programı tümce 28'den tümce 35'e kadar uygulanır.
- 4 Tümce 35 ve tümce 15 arasındaki program bölümü 1 kez tekrarlanır (tümce 20 ile tümce 27 arasındaki program bölümü tekrarını içerir)
- 5 REPS ana programı, tümce 36'dan tümce 50'ye kadar uygulanır. Tümce 1'e geri atlama ve program sonu

8.5 Yuvalamalar

Alt programın tekrarlanması

NC örnek tümceleri

0 BEGIN PGM UPGREP MM	
...	
10 LBL 1	Program bölümü tekrarı 1'in başlangıcı
11 CALL LBL 2	Alt programı çağırma
12 CALL LBL 1 REP 2	2 tekrarlı program bölüm çağırısı
...	
19 L Z+100 R0 FMAX M2	M2 ile ana programın son tümcesi
20 LBL 2	Alt program başlangıcı
...	
28 LBL 0	Alt program sonu
29 END PGM UPGREP MM	

Program uygulaması

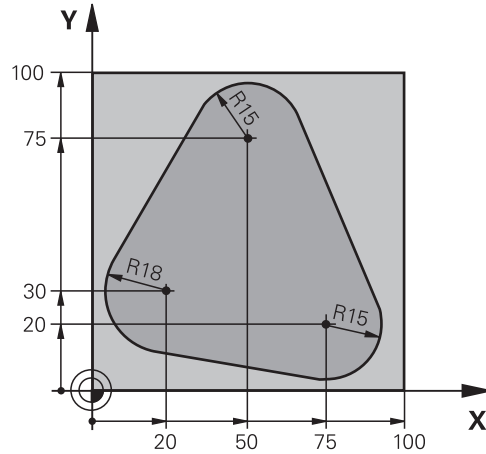
- 1 UPGREP ana programı tümce 11'ye kadar uygulanır
- 2 Alt program 2 çağırılır ve uygulanır
- 3 Tümce 12 ve tümce 10 arasındaki program bölümü 2 kez tekrarlanır: Alt program 2, 2 kez tekrarlanır
- 4 UPGREP ana programı, tümce 13'den tümce 19'a kadar uygulanır. Tümce 1'e geri atlama ve program sonu

8.6 Programlama örnekleri

Örnek: Birden çok kesmede kontur frezeleme

Program akışı:

- Aleti ön pozisyona malzemenin üst kenarına getirin
- Kesmeyi artacak nitelikte girin
- Kontur frezeleme
- Kesme ve kontur frezelemeyi tekrarlayın



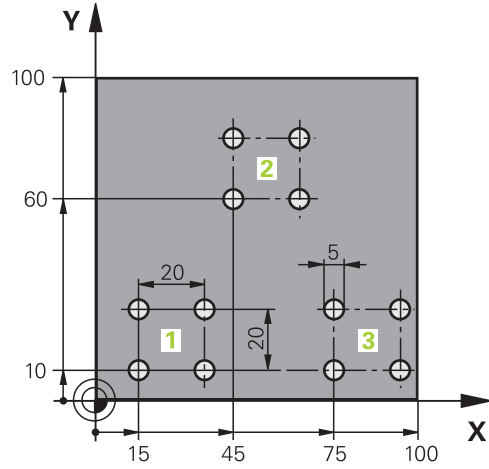
0 BEGIN PGM PGMWDH MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S500	Alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirin
5 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Çalışma düzleminin ön pozisyonu
6 L Z+0 R0 FMAX M3	Malzeme üst kenarında ön pozisyon
7 LBL 1	Program bölümü tekrarı için etiket
8 L IZ-4 R0 FMAX	Artan derinlik kesme (boşta)
9 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Kontur seyri
10 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	Kontur
11 FLT	
12 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
13 FLT	
14 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
15 FLT	
16 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
17 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Konturdan çıkma
18 L X-20 Y+0 R0 FMAX	İçeri sürme
19 CALL LBL 1 REP 4	LBL 1'e geri atlama; toplam dört defa
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti içeri sürün, program sonu
21 END PGM PGMWDH MM	

8.6 Programlama örnekleri

Örnek: Delik grupları

Program akışı:

- Ana programda delik gruplarına seyir etmek
- Ana programda delme grubunu (alt program 1) çağırmak
- Delik grubunu sadece bir kez alt programda 1 programlayın



0 BEGIN PGM UP1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S5000	Aletin çağırılması
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 CYCL DEF 200 DELİK	Delme döngü tanımı
Q200=2 ;GUVENLIK MES.	
Q201=-10 ;DERINLIK	
Q206=250 ;DERIN KESME BESL.	
Q202=5 ;KESME DERINL.	
Q210=0 ;UST BEKLEME SURESI	
Q203=+0 ;YUZEY KOOR.	
Q204=10 ;2. GUVENLIK MES.	
Q211=0.25 ;ALT BEKLEME SURESI	
Q395=0 ;DERINLIK REFERANSI	
6 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Delik grubu 1 başlangıç noktasına yaklaşma
7 CALL LBL 1	Delik grubu için alt programı çağırın
8 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Delik grubu 2 başlangıç noktasına yaklaşma
9 CALL LBL 1	Delik grubu için alt programı çağırma
10 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Delik grubu 3 başlangıç noktasına yaklaşma
11 CALL LBL 1	Delik grubu için alt programı çağırma
12 L Z+250 R0 FMAX M2	Ana programın sonu
13 LBL 1	Alt program 1 başlangıcı: Delik grubu
14 CYCL CALL	Delik 1
15 L IX+20 R0 FMAX M99	Delik 2'e yaklaşma, döngü çağırma
16 L IY+20 R0 FMAX M99	Delik 3'e yaklaşma, döngü çağırma
17 L IX-20 R0 FMAX M99	Delik 4'e yaklaşma, döngü çağırma
18 LBL 0	Alt program 1 sonu

19 END PGM UP1 MM

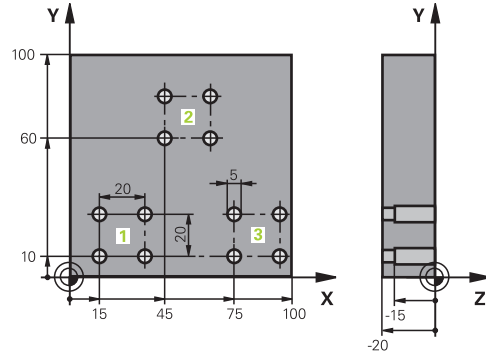
Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları

8.6 Programlama örnekleri

Örnek: Birden çok aletle delik grubu

Program akışı:

- Ana programda çalışma döngülerini programlama
- Ana programda komple delme resmini (alt program 1) çağırarak
- Alt program 1'de delme gruplarını (alt program 2) hareket ettirmek
- Delik grubunu sadece bir kez alt programda 2 programlayın



0 BEGIN PGM UP2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S5000	Merkez matkabı alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirin
5 CYCL DEF 200 DELİK	Merkezleme döngü tanımı
Q200=2 ;GUVENLIK MES.	
Q201=-3 ;DERINLIK	
Q206=250 ;DERIN KESME BESL..	
Q202=3 ;KESME DERINL.	
Q210=0 ;UST BEKLEME SURESI	
Q203=+0 ;YUZEY KOOR.	
Q204=10 ;2. GUVENLIK MES.	
Q211=0,25 ;ALT BEKLEME SURESI	
Q395=0 ;DERINLIK REFERANSI	
6 CALL LBL 1	Komple delme resmi için alt program 1'i çağırın
7 L Z+250 R0 FMAX	
8 TOOL CALL 2 Z S4000	Delme alet çağırma
9 FN 0: Q201 =-25	Delme için yeni derinlik
10 FN 0: Q202 =+5	Delme için yeni kesme
11 CALL LBL 1	Tam delik resmi için alt program 1'i çağırma
12 L Z+250 R0 FMAX	
13 TOOL CALL 3 Z S500	Rayba alet çağırma

14 CYCL DEF 201 SURTUNME	Rayba döngü tanımı
Q200=2 ;GUVENLIK MES.	
Q201=-15 ;DERINLIK	
Q206=250 ;DERIN KESME BESL..	
Q211=0.5 ;ALT BEKLEME SURESI	
Q208=400 ;BESLEME GERI CEKME	
Q203=+0 ;YUZEY KOOR.	
Q204=10 ;2. GUVENLIK MES.	
15 CALL LBL 1	Tam delik resmi için alt program 1'i çağırma
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Ana programın sonu
17 LBL 1	Alt program 1 başlangıcı: Tam delik resmi
18 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Delik grubu 1 başlangıç noktasına yaklaşma
19 CALL LBL 2	Delik grubu 2 için alt programı çağırın
20 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Delik grubu 2 başlangıç noktasına yaklaşma
21 CALL LBL 2	Delik grubu için alt program 2'yi çağırma
22 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Delik grubu 3 başlangıç noktasına yaklaşma
23 CALL LBL 2	Delik grubu için alt program 2'yi çağırma
24 LBL 0	Alt program 1 sonu
25 LBL 2	Alt program 2 başlangıcı: Delik grubu
26 CYCL CALL	Aktif çalışma döngüleri ile delme 1
27 L IX+20 R0 FMAX M99	Delik 2'e yaklaşma, döngü çağırma
28 L IY+20 R0 FMAX M99	Delik 3'e yaklaşma, döngü çağırma
29 L IX-20 R0 FMAX M99	Delik 4'e yaklaşma, döngü çağırma
30 LBL 0	Alt program 2 sonu
31 END PGM UP2 MM	

9

**Programlama:
Q Parametreleri**

Programlama: Q Parametreleri

9.1 Prensip ve fonksiyon genel görünümü

9.1 Prensip ve fonksiyon genel görünümü

Q parametreleriyle sadece bir NC programında tam parça aileleri tanımlayabilirsiniz. Bunun için sabit sayısal değerler yerine değişken Q parametreleri programlamanız gerekir.

Q parametrelerini örn. aşağıdakiler için kullanın:

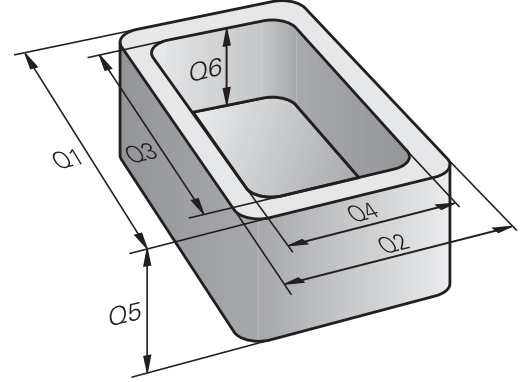
- Koordinat değerleri
- Beslemeler
- Devirler
- Döngü verileri

Q parametreleriyle ayrıca aşağıdakileri de yapabilirsiniz:

- Matematiksel fonksiyonlar üzerinden belirlenen konturları programlama
- İşlem adımlarının uygulanmasını mantıksal koşullara bağlı kılma
- FK programlarını değişken olarak tasarlama

Q parametreleri her zaman harf ve sayılardan oluşur. Burada harfler, Q parametre türünü ve sayılar, Q parametre aralığını belirler.

Ayrıntılı bilgileri aşağıdaki tablodan alabilirsiniz:



Q parametre türü	Q parametre aralığı	Anlamı
Q parametreleri:		Bu parametreler TNC belleğindeki tüm NC programlarına etki eder
	0 - 99	HEIDENHAIN-SL döngüleriyle kesişme oluşmadığında kullanıcı için parametreler
	100 - 199	TNC'nin, kullanıcının NC programları veya döngüler tarafından okunan özel fonksiyonları için parametreler
	200 - 1199	Tercihen HEIDENHAIN döngüleri için kullanılan parametreler
	1200 - 1399	Değerler kullanıcı programına geri verildiğinde üretici döngülerinde tercihen kullanılan parametreler
	1400 - 1599	Tercihen üretici döngüleri için kullanılan giriş parametreleri için parametreler
	1600 - 1999	Kullanıcı için parametreler
QL parametreleri:		Bu parametreler sadece bir NC programı içinde lokal olarak etki eder
	0 - 499	Kullanıcı için parametreler
QR parametreleri:		Bu parametreler TNC belleğindeki tüm NC programlarına, elektrik kesintisi olsa dahi sürekli (kalıcı) olarak etki eder
	0 - 499	Kullanıcı için parametreler

Prensip ve fonksiyon genel görünümü 9.1

Ayrıca **QS** parametreleri (String, **S** simgesiyle belirtilir) kullanıma sunulur, bunlarla kumandada metinleri de işleyebilirsiniz.

Q parametre türü	Q parametre aralığı	Anlamı
QS parametreleri:		Bu parametreler TNC belleğindeki tüm NC programlarına etki eder
	0 - 99	HEIDENHAIN-SL döngüleriyle kesişme oluşmadığı sürece kullanıcı için parametreler
	100 - 199	TNC'nin, kullanıcının NC programları veya döngüler tarafından okunan özel fonksiyonları için parametreler
	200 - 1199	Tercihen HEIDENHAIN döngüleri için kullanılan parametreler
	1200 - 1399	Değerler kullanıcı programına geri verildiğinde üretici döngülerinde tercihen kullanılan parametreler
	1400 - 1599	Tercihen üretici döngüleri için kullanılan giriş parametreleri için parametreler
	1600 - 1999	Kullanıcı için parametreler



NC programınızda sadece kullanıcı için önerilen Q parametre aralıklarını kullanarak uygulamalarınız için mümkün olan en büyük güvenliği sağlayabilirsiniz.

Bu sırada Q parametre aralıklarının belirtilen kullanımının HEIDENHAIN tarafından garanti edilmediğini, sadece önerildiğini unutmayın.

Makine üreticisinin veya üçüncü bir sağlayıcının fonksiyonları, kullanıcının NC programları ile kesişmelere yol açabilir! Bunun için makine el kitabınızı ve üçüncü sağlayıcının dokümantasyonunu dikkate alın.

Programlama: Q Parametreleri

9.1 Prensip ve fonksiyon genel görünümü

Programlama uyarıları

Q parametreleri ve sayısal değerler, NC programı içine karışık şekilde girilebilir.

Q parametrelerine –999 999 999 ve +999 999 999 arasında sayı değerleri atayabilirsiniz. Giriş aralığı maks. 16 karakter ile sınırlıdır, bunların en fazla 9'u virgölün önündedir. Kumanda, dahili olarak 10^{10} 'a kadar olan sayı değerlerini hesaplayabilir.

QS parametrelerine maks. 255 karakter atayabilirsiniz.

Q parametrelerini **UNDEFINED** statüsüne geri alabilirsiniz. Bir pozisyonun tanımlanmamış bir Q parametresiyle programlanması durumunda kumanda bu hareketi dikkate almaz.



TNC, bazı Q ve QS parametrelerine otomatik olarak hep aynı verileri atar, örn. Q parametresi **Q108** için geçerli alet yarıçapını atar.

Diğer bilgiler: Ön tanımlı Q parametreleri, sayfa 366

TNC, sayısal değerleri dahili olarak ikili bir sayı formatında kaydeder (Norm IEEE 754). Bu standart formatın kullanımıyla bazı ondalık sayılar %100 ikili olarak gösterilmeyebilir (yuvarlama hatası). Bu duruma özellikle, atlama komutlarında veya konumlandırmalarda hesaplanan Q parametresi içeriklerini kullandığınız zaman dikkat edin.

Q parametre fonksiyonlarının çağırılması

Bir işleme programı girerken, **Q** tuşuna basın (sayı girdileri ve eksen seçimi alanında +/- tuşunun altında). O zaman TNC size aşağıdaki yazılım tuşlarını gösterir:

Yazılım tuşu	Fonksiyon grubunu	Sayfa
TEMELE FONKS.	Matematik temel fonksiyonları	313
AÇI FONKS.	Açı fonksiyonları	316
DAİRE HESAPLAMA	Daire hesaplama fonksiyonu	317
ATLAMA	Eğer/o zaman kararları, atlamaları	318
ÖZEL FONKS.	Diğer fonksiyonlar	322
FORMÜL	Formülü doğrudan girme	351
KONTUR-FORMÜL	Karmaşık konturları işleme fonksiyonu	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı



Bir Q parametresi tanımladığınızda ya da atadığınızda, TNC, Q, QL ve QR yazılım tuşlarını gösterir. Bu yazılım tuşlarını kullanarak, öncelikle istenilen parametre türünü seçin ve ardından parametre numarasını girin.

Bir USB tuş takımı bağlıysa **Q** tuşuna basarak formül girişi diyalogunu doğrudan açabilirsiniz.

9.2 Parça ailesi – Sayı değerleri yerine Q parametresi

9.2 Parça ailesi – Sayı değerleri yerine Q parametresi

Uygulama

Q parametresi fonksiyonu **FN 0: ATAMA** ile Q parametrelerine sayısal değerler atayabilirsiniz. Sonra çalışma programında, sayısal değer yerine Q parametresini girin.

NC örnek tümceleri

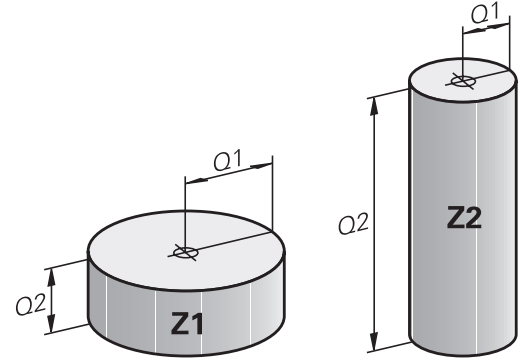
15 FN 0: Q10=25	Atama
...	Q10, 25 değerini içerir
25 L X +Q10	L X +25'e tekabül eder

Parça ailesinin programlanması için örn. karakteristik malzeme ebatlarını Q parametresi olarak girebilirsiniz.

Her bir parçanın işlenmesi için, her bir parametreye ilgili sayısal değeri atayın.

Örnek: Q parametrelili silindir

Silindir yarıçapı:	$R = Q1$
Silindir yüksekliği:	$H = Q2$
Silindir Z1:	$Q1 = +30$ $Q2 = +10$
Silindir Z2:	$Q1 = +10$ $Q2 = +50$



9.3 Konturları matematiksel fonksiyonlarla tanımlama

Uygulama

Q parametreleriyle matematik temel fonksiyonları işleme programına programlayabilirsiniz:

- Q parametresi fonksiyonunu seçin: **Q** tuşuna basın (sayı girişleri alanında, sağda). Yazılım tuşu çubuğu, Q parametresi fonksiyonlarını gösterir
- Matematik temel fonksiyonlarının seçimi: **TEMEL FONK.** yazılım tuşuna basın. TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir:

Genel bakış

Yazılım tuşu	Fonksiyon
FN0 X = Y	FN 0: ATAMA örn. FN 0: Q5 = +60 değeri doğrudan atayın
FN1 X + Y	FN 1: TOPLAMA örn. FN 1: Q1 = -Q2 + -5 toplamı iki değerden oluşturun ve atayın
FN2 X - Y	FN 2: ÇIKARMA örn. B. FN 2: Q1 = +10 - +5 farkı iki değerden oluşturun ve atayın
FN3 X * Y	FN 3: ÇARMA örn. FN 3: Q2 = +3 * +3 ürünü iki değerden oluşturun ve atayın
FN4 X / Y	FN 4: BÖLME örn. FN 4: Q4 = +8 DIV +Q2 bölümü iki değerden oluşturun ve atayın Yasak: 0'a bölmek!
FN5 KÖK	FN 5: KAREKÖK ALMA örn. FN 5: Q20 = SQRT 4 İki sayının karekökünü alın ve atayın Yasak: Negatif değerın karekökünü alma!

Sağından "=" işaretleri girebilirsiniz:

- iki sayı
- iki Q parametresi
- bir sayı ve bir Q parametresi

Q parametresi ve sayısal değerlere denklemlerde ön işaret verebilirsiniz.

Programlama: Q Parametreleri

9.3 Konturları matematiksel fonksiyonlarla tanımlama

Temel hesaplama türlerini programlama

Örnek 1

Q

- Q parametresi fonksiyonunun seçimi: **Q** tuşuna basın

TEMEL
FONKS.

- Matematik temel fonksiyonlarının seçimi: **TEMEL FONK.** yazılım tuşuna basın

FN0
X = Y

- ATAMA Q parametre fonksiyonunu seçin: **FN0 X = Y** yazılım tuşuna basın

TNC'deki NC tümceleri

16 FN 0: Q5 = +10

17 FN 3: Q12 = +Q5 * +7

SONUÇ İÇİN PARAMETRE NO.?

ENT

- 12 (Q parametresinin numarası) girin ve **ENT** tuşuyla onaylayın

1. DEĞER Mİ PARAMETRE Mİ?

ENT

- 10 girin: Q5'te 10 sayı değerini atayın ve **ENT** tuşuyla onaylayın

Örnek 2

Q

- Q parametresi fonksiyonunun seçimi: **Q** tuşuna basın

TEMEL
FONKS.

- Matematik temel fonksiyonlarının seçimi: **TEMEL FONK.** yazılım tuşuna basın

FN3
X * Y

- ÇARPMA Q parametre fonksiyonunu seçin: **FN3 X * Y** yazılım tuşuna basın

SONUÇ İÇİN PARAMETRE NO.?

ENT

- 12 (Q parametresinin numarası) girin ve **ENT** tuşuyla onaylayın

1. DEĞER Mİ PARAMETRE Mİ?

ENT

- Q5 değerini ilk değer olarak girin ve ENT tuşuyla onaylayın

2. DEĞER Mİ PARAMETRE Mİ?

ENT

- 7 değerini ikinci değer olarak girin ve ENT tuşuyla onaylayın

Örnek 3 - Q parametrelerinin sıfırlanması

Q

- Q parametresi fonksiyonunun seçimi: Q tuşuna basın

TEMEL
FONKS.

- Matematik temel fonksiyonlarının seçimi: TEMEL FONK. yazılım tuşuna basın

FN0
X = Y

- ATAMA Q parametre fonksiyonunu seçin: FN0 X = Y yazılım tuşuna basın

TNC'deki NC tümceleri

16 FN 0: Q5 SET UNDEFINED

SONUÇ İÇİN PARAMETRE NO.?

ENT

- 12 (Q parametresinin numarası) girin ve ENT tuşuyla onaylayın

1. DEĞER Mİ PARAMETRE Mİ?

SET
UNDEFINED

- SET UNDEFINED tuşuna basın

9.4 Açık fonksiyonları

9.4 Açık fonksiyonları

Tanımlamalar

Sinüs: $\sin \alpha = a / c$

Kosinüs: $\cos \alpha = b / c$

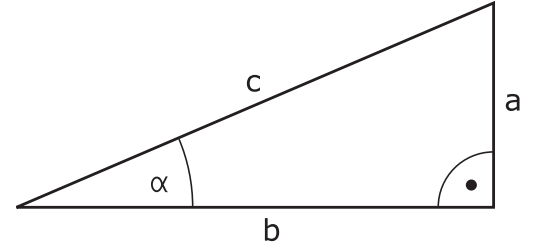
Tanjant: $\tan \alpha = a / b = \sin \alpha / \cos \alpha$

Buna göre

- c, dik açının karşısındaki kenar
- a, α açısının karşısındaki kenar α
- b üçüncü kenar

Tanjanttan TNC açısı tespit edilebilir:

$$\alpha = \arctan (a / b) = \arctan (\sin \alpha / \cos \alpha)$$



Örnek:

$$a = 25 \text{ mm}$$

$$b = 50 \text{ mm}$$

$$\alpha = \arctan (a / b) = \arctan 0,5 = 26,57^\circ$$

Ayrıca da geçerli olan:

$$a^2 + b^2 = c^2 \text{ (} a^2 = a \times a \text{ ile)}$$

$$c = \sqrt{(a^2 + b^2)}$$

Açık fonksiyonlarını programlama

Açık fonksiyonları, **AÇI FONKS.** yazılım tuşuna basarak belirir. TNC, yazılım tuşlarını tablonun altında gösterir.

Yazılım tuşu	Fonksiyon
FN6 SIN(X)	FN 6: SINUS örn. FN 6: Q20 = SIN-Q5 Bir açının sinüsünü derece (°) cinsinden belirleyin ve atayın
D7 COS(X)	FN 7: COSINUS örn. FN 7: Q21 = COS-Q5 Bir açının kosinüsünü derece (°) cinsinden belirleyin ve atayın
FN8 X LEN Y	FN 8: KARE TOPLAMI KÖKÜ örn. FN 8: Q10 = +5 LEN +4 Uzunluğu iki değerden oluşturun ve atayın
FN13 X ANG Y	FN 13: AÇI örn. FN 13: Q20 = +25 ANG-Q1 Komşu ve karşı dik kenarın arctan değeriyle açığı veya açının sinüs ve kosinüs değerini (0 < açı < 360°) belirleyin ve atayın

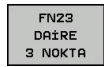
9.5 Daire hesaplamaları

Uygulama

Daire hesaplaması fonksiyonuyla üç veya dört daire noktasından daire odak noktasını ve daire yarıçapını TNC tarafından hesaplayabilirsiniz. Dairenin dört noktadan hesaplanması daha kesin yapılır.

Uygulama: Bu fonksiyonları, örn. eğer programlanabilir tarama fonksiyonu konumundan ve deliğin büyüklüğünden veya daire bölümünden belirlemek isterseniz kullanabilirsiniz.

Yazılım tuşu Fonksiyon



FN 23: DAİRE VERİLERİNİ üç daire noktasından belirleyin
örn. **FN 23: Q20 = CDATA Q30**

Üç daire noktasındaki koordinat çiftinden, Q30 parametresi ve bundan sonra yer alan beş parametre, – ki burada Q35'e kadar – kayıt edilmelidir.

TNC daire merkezini, ana ekseninde (mil eksenini z'de X) Q20 parametresinde, yan eksenindeki daire merkezini (Z mil ekseninde Y) Q21 parametresinde kaydedilir ve daire yarıçapı Q22 parametresinde işlenir.

Yazılım tuşu Fonksiyon



FN 24: DAİRE VERİLERİNİ dört daire noktasından belirleyin
örn. **FN 24: Q20 = CDATA Q30**

Dört daire noktasının koordinat çiftleri, Q30 parametresinde ve beraberinde yedi parametreyi, – ki burada Q37'ye kadardır, – kaydedilmelidir.

TNC daire merkezini, ana ekseninde (mil eksenini z'de X) Q20 parametresinde, yan eksenindeki daire merkezini (Z mil ekseninde Y) Q21 parametresinde kaydedilir ve daire yarıçapı Q22 parametresinde işlenir.



Sonuç parametresinin yanı sıra **FN 23** ve **FN 24** devam eden iki parametrenin üzerine otomatik olarak yazılacağını unutmayın.

Programlama: Q Parametreleri

9.6 Q parametreleriyle eğer/o zaman kararları

9.6 Q parametreleriyle eğer/o zaman kararları

Uygulama

Eğer/o zaman kararlarında, TNC bir Q parametresini başka bir Q parametresiyle karşılaştırır veya sayısal değerle kıyaslar. Koşul yerine getirilmişse TNC, koşulun arkasında programlanmış olan etiketteki işleme programına devam eder.

Diğer bilgiler: Alt programları ve program bölüm tekrarlarını tanımlama, sayfa 288

Koşullar yerine getirilmemişse TNC bir sonraki tümceyi uygular.

Başka bir programı alt program olarak çağırmak isterseniz Label arkasına **PGM CALL** ile program çağırma programlayın.

Mutlak atlamalar

Mutlak atlamalar, hep koşulu (=mutlaka) yerine getirilmesi gereken atlamalardır, örn.

FN 9: IF+10 EQU+10 GOTO LBL1

Kullanılan kısaltmalar ve tanımlamalar

IF	(İng.):	Eğer
EQU	(İng. equal):	Eşit
NE	(İng. not equal):	eşit değil
GT	(İng. greater than):	Büyüktür
LT	(İng. less than):	Küçüktür
GOTO	(İng. go to):	Git
UNDEFINED	(engl. undefined):	Tanımlanmamış
DEFINED	(engl. defined):	Tanımlanmış

Eğer/o zaman kararları programlama

Eğer/o zaman kararları, **ATLAMALAR** yazılım tuşuna basılmasıyla belirir. TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
FN9 IF X EQ Y GOTO	FN 9: EŞİTSE ATLA örn. FN 9: IF +Q1 EQU +Q3 GOTO LBL "UPCAN25" Her iki değer veya parametre eşitse belirtilen etikete atla
EQU	
FN9 IF X EQ Y GOTO	FN 9: TANIMLANMAMIŞSA ATLA örn. FN 9: IF +Q1 IS UNDEFINED GOTO LBL "2UPCAN25" Belirlenen parametre tanımlanmamışsa belirtilen etikete atla
IS UNDEFINED	
FN9 IF X EQ Y GOTO	FN 9: TANIMLANMIŞSA ATLA örn. FN 9: IF +Q1 IS DEFINED GOTO LBL "UPCAN25" Belirlenen parametre tanımlanmışsa belirtilen etikete atla
IS DEFINED	
FN10 IF X NE Y GOTO	FN 10: EŞİT DEĞİLSE ATLA örn. FN 10: IF +10 NE -Q5 GOTO LBL 10 Her iki değer veya parametre eşit değilse belirtilen etikete atla
FN11 IF X GT Y GOTO	FN 11: BÜYÜKSE ATLA örn. FN 11: IF+Q1 GT+10 GOTO LBL 5 İlk değer veya parametre, ikinci değer veya parametreden daha büyükse belirtilen etikete atla
FN12 IF X LT Y GOTO	FN 12: KÜÇÜKSE ATLA örn. FN 12: IF+Q5 LT+0 GOTO LBL "ANYNAME" İlk değer veya parametre, ikinci değer veya parametreden daha küçükse belirtilen etikete atla

Programlama: Q Parametreleri

9.7 Q parametresini kontrol etme ve değiştirme

9.7 Q parametresini kontrol etme ve değiştirme

Uygulama şekli

Q parametresini bütün işletim türlerinde kontrol edebilir ve değiştirebilirsiniz.

- Gerekirse program akışını iptal edin (örn. **NC DURDUR** tuşuna ve **INTERN DURDUR** yazılım tuşuna basın) veya program testini durdurun

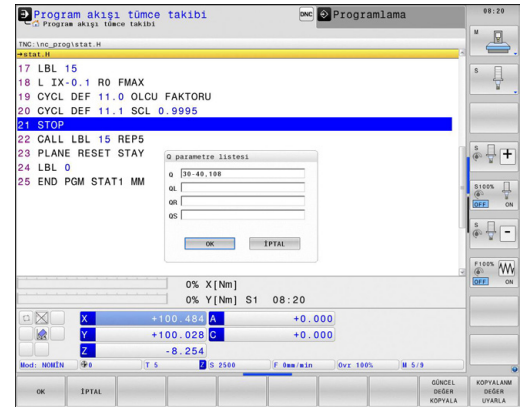
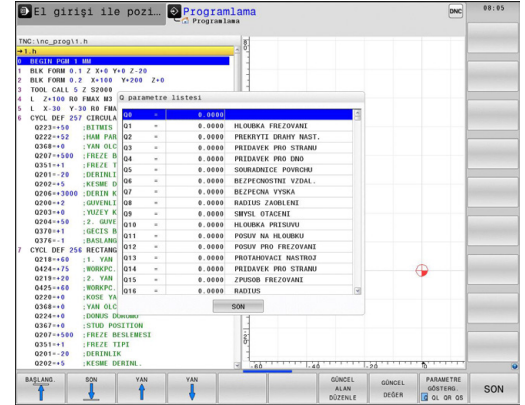
Q
BİLGİSİ

- Q parametresi fonksiyonlarını çağırın: **Q INFO** yazılım tuşuna ya da **Q** tuşuna basın
- TNC tüm parametreleri ve ilgili geçerli değerleri listeler Ok tuşlarıyla ya da **GOTO** tuşuyla istenilen döngüyü seçin.
- Değeri değiştirmek isterseniz **GÜNCEL ALAN DÜZENLE** yazılım tuşuna basın. Yeni değeri girin ve **ENT** tuşuyla onaylayın
- Değeri değiştirmek istemiyorsanız **GÜNCEL DEĞER** yazılım tuşuna basın veya diyalogu **END** tuşuyla sonlandırın



TNC, döngüleri veya dahili kullanılan parametreler, açıklamalarla işlenmiştir.

Lokal, global veya String parametrelerini kontrol ediyorsanız veya değiştirmek istiyorsanız **Q QL QR QS PARAMETRELERİ GÖSTER** yazılım tuşuna basın. TNC daha sonra ilgili parametre tipini gösterir. Daha önce tanımlanan fonksiyonlar aynı şekilde geçerlidir.



Q parametresini kontrol etme ve değiştirme 9.7

Bütün işletim türlerinde (**Programlama** işletim türü hariç), Q parametresini ek durum göstergesinde de gösterebilirsiniz.

- Gerekirse program akışını iptal edin ( rn.**NC DURDUR** tuşuna ve **INTERN DURDUR** yazılım tuşuna basın) veya program testini durdurun



- Ekran düzeni için yazılım tuşu çubuğunu  ağırın



- Ek durum göstergeli ekran görünümünü seçin: TNC ekranın sağ yarısında **Genel bakış** durum formunu gösterir



- **DURUM Q-PARAM.** yazılım tuşunu seçin**DURUM Q-PARAM.**



- **Q PARAMETRE LİSTE** yazılım tuşunu seçin: TNC bir açılır pencere açar
- Her parametre tipi (Q, QL, QR, QS) için kontrol etmek istediğiniz parametre numaralarını tanımlayın. Tekli Q parametrelerini bir virgülle ayırın, ardı ardına gelen Q parametrelerini bir tire işareti ile birleştirin,  rn. 1,3,200-208. Her parametre tipi için giriş aralığı 132 karakter içerir



QPARA sekmesindeki görüntü her zaman sekiz ondalık basamak içerir. $Q1 = \cos 89.999$ sonucunu kumanda örn. 0.00001745 olarak gösterir. Çok büyük veya çok küçük değerleri kumanda, üstel yazım şekliyle gösterir. $Q1 = \cos 89.999 * 0.001$ sonucunu kumanda, +1.74532925e-08 olarak gösterir, buradaki e-08, 10^{-8} faktörüne eşittir.

Programlama: Q Parametreleri

9.8 İlave fonksiyonlar

9.8 İlave fonksiyonlar

Genel bakış

Ek fonksiyonlar, **ÖZEL FONKS.** yazılım tuşuna basarak belirlir. TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir:

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Sayfa
	FN 14: ERROR Hata mesajlarını görüntüleme	323
	FN 16: F-PRINT Metinleri veya Q parametresi değerlerini formatlayarak belirtme	327
	FN 18: SYSREAD Sistem verilerini okuma	331
	FN 19: PLC Değerleri PLC'ye aktarma	339
	FN 20: WAIT FOR NC ve PLC senkronizasyonu	339
	FN 29: PLC sekiz değere kadar PLC'ye aktarma	340
	FN 37: EXPORT yerel Q parametresi ya da QS parametresini çağıran bir programda dışa aktarma	340
	FN 26: TABOPEN Serbest tanımlanabilir tabloyu açma	446
	FN 27: TABWRITE Serbest tanımlanabilir bir tablo olarak tanımlama	447
	FN 28: TABREAD Serbest tanımlanabilir bir tablodan okuma	448

FN 14: ERROR Hata mesajlarını görüntüleme

FN 14: ERROR fonksiyonu ile makine üreticisi veya HEIDENHAIN tarafından önceden belirtilmiş program kumandalı hata mesajlarını görüntüleyebilirsiniz: TNC, program akışında veya program testinde

FN 14: ERROR tümcesiyle belirirse işlemi yarıda keser ve bir mesaj görüntüler. Ardından programı yeniden başlatmanız gerekir.

Hata numaraları aralığı	Standart diyalog
0 ... 999	Makineye bağlı diyalog
1000 ... 1199	Dahili hata mesajları

NC örnek tümcesi

TNC'nin, hata numarası 1000'in altında kayıtlı bir mesajı görüntülemesi isteniyor.

180 FN 14: ERROR = 1000

HEIDENHAIN tarafından önceden tanımlanmış olan hata mesajı

Hatalı numara	Metin
1000	Mil?
1001	Alet eksenini eksik
1002	Alet yarıçapı çok küçük
1003	Alet yarıçapı çok büyük
1004	Alan aşıldı
1005	Pozisyon başlangıcı yanlış
1006	DÖNMEYE izin verilmez
1007	ÖLÇÜ FAKTÖRÜNE izin verilmez
1008	YANSIMAYA izin verilmez
1009	Yer değiştirmeye izin verilmez
1010	Besleme eksik
1011	Giriş değeri yanlış
1012	Ön işaret yanlış
1013	Açıya izin verilmez
1014	Tarama noktasına ulaşamıyor
1015	Çok fazla nokta
1016	Giriş çelişkili
1017	CYCL tam değil
1018	Düzlem yanlış tanımlanmış
1019	Yanlış eksen programlanmış
1020	Yanlış devir
1021	Yarıçap düzeltilmesi tanımsız
1022	Yuvarlama tanımsız
1023	Yuvarlama yarıçapı çok büyük

9 Programlama: Q Parametreleri

9.8 İlave fonksiyonlar

Hatalı numara	Metin
1024	Tanımsız program başlatması
1025	Çok yüksek yuvalama
1026	Açı referansı eksik
1027	İşlem döngüsü tanımlanmamış
1028	Yiv genişliği çok küçük
1029	Cep çok küçük
1030	Q202 tanımsız
1031	Q205 tanımsız
1032	Q218'ü Q219'den daha büyük girin
1033	CYCL 210 izin verilmez
1034	CYCL 211 izin verilmez
1035	Q220 çok büyük
1036	Q223'ü Q222'den daha büyük girin
1037	Q244, 0'dan daha büyük girin
1038	Q245 eşit değil Q246 girin
1039	Açı bölgesi < 360° girme
1040	Q223'ü Q222'den daha büyük girin
1041	Q214: 0 izin verilmez
1042	Gidiş yönü tanımsız
1043	Sıfır nokta tablosu aktif değil
1044	Durum hatası: Orta 1. eksen
1045	Durum hatası: Orta 2. eksen
1046	Delik çok küçük
1047	Delik çok büyük
1048	Pim çok küçük
1049	Pim çok büyük
1050	Cep çok küçük: Ek iş 1.A.
1051	Cep çok küçük: Ek iş 2.A.
1052	Cep çok büyük: Iskarta 1.A.
1053	Cep çok büyük: Iskarta 2.A.
1054	Pim çok küçük: Iskarta 1.A.
1055	Pim çok küçük: Iskarta 2.A.
1056	Pim çok büyük: Ek iş 1.A.
1057	Pim çok büyük: Ek iş 2.A.
1058	TCHPROBE 425: Maks ölçüm hatası
1059	TCHPROBE 425: Min ölçüm hatası
1060	TCHPROBE 426: Maks ölçüm hatası

Hatalı numara	Metin
1061	TCHPROBE 426: Min ölçüm hatası
1062	TCHPROBE 430: Çap çok büyük
1063	TCHPROBE 430: Çap çok kaçak
1064	Ölçü eksenini tanımsız
1065	Alet kırılma toleransını aştı
1066	Q247 eşit değil 0 girin
1067	Tutar Q247 büyük 5 girin
1068	Sıfır noktası tablosu?
1069	Freze tipi Q351 eşit değil 0 gir
1070	Dişli derinliğini düşürün
1071	Kalibrasyon uygula
1072	Tolerans aşımı
1073	Tümce girişi aktif
1074	YÖNLENDİRME'ye izin verilmez
1075	3DROT izin verilmez
1076	3DROT etkinleştirin
1077	Derinliği negatif girin
1078	Q303 ölçüm döngüsünde tanımsız!
1079	Alet eksenine izin verilmez
1080	Hesaplanılan değerler yanlış
1081	Ölçüm noktaları çelişkili
1082	Güvenli yükseklik yanlış girilmiş
1083	Daldırma tipi çelişkili
1084	İşlem döngüsüne izin verilmez
1085	Satır yazmaya karşı korunaklıdır
1086	Ölçü toplamı derinlikten büyük
1087	Uç açısı tanımlı değil
1088	Veriler çelişkili
1089	Yiv durumu 0 izin verilmez
1090	Kesme eşit değil 0 girin
1091	Q399 komut geçişine izin yok
1092	Alet tanımlı değil
1093	Alet numarasına izin verilmez
1094	Alet ismine izin verilmez
1095	Yazılım seçeneği aktif değil
1096	Kinematik geri yüklenemiyor
1097	Fonksiyona izin verilmez

9 Programlama: Q Parametreleri

9.8 İlave fonksiyonlar

Hatalı numara	Metin
1098	Ham parça ölçü çakışması
1099	Ölçüm konumuna izin verilmiyor
1100	Kinematik erişim mümkün değil
1101	Ölçüm poz. çapraz aralıkta değil
1102	Ön ayar komp. yapılamıyor
1103	Alet yarıçapı çok büyük
1104	Daldırma türü mümkün değil
1105	Daldırma açısı yanlış tanımlanmış
1106	Açılma açısı tanımlanmamış
1107	Yiv genişliği çok büyük
1108	Ölçü faktörleri eşit değil
1109	Alet verileri tutarsız

FN16: F-PRINT Metinlerin ve Q parametre değerlerini formatlayarak belirtme



FN16: F-PRINT ile NC programından da istediğiniz mesajların ekranda çıktısını alabilirsiniz. Bu gibi mesajlar TNC tarafından ekran üzerine yansıtılan bilgi penceresinden gösterilir.

FN16: F-PRINT fonksiyonu ile Q parametresi değerlerinin ve metinlerin biçimlendirilmiş çıktısını alabilirsiniz. Değerlerin çıktısını aldığınızda TNC, verileri **FN16** tümcesinde belirlediğiniz dosyaya kaydeder. Çıktısı alınan dosyanın maksimum boyutu 20 kilobayttır.

Biçimlendirilmiş metni ve Q parametresi değerleri vermek için TNC'nin metin editörüyle, içinde formatları ve çıktısı alınacak Q parametresini belirleyeceğiniz bir metin dosyası oluşturun.

Çıktı biçimini belirleyen metin dosyası için örnek:

"MESSPROTOKOLL SCHAUFELRAD-SCHWERPUNKT";

"2TARİH: %02d.%02d.%04d",DAY,MONTH,YEAR4;

"2SAAT: %02d:%02d:%02d",HOUR,MIN,SEC;

"ÖLÇÜM DEĞERİ SAYISI: = 1";

"X1 = %9,3 LF", Q31;

"Y1 = %9,3 LF", Q32;

"Z1 = %9,3 LF", Q33;

Metin dosyalarını oluşturmak için aşağıdaki biçimlendirme fonksiyonlarını kullanın:

Özel işaretler	Fonksiyon
"....."	Çıkış formatı metin ve değişkenler için üst tırnak işaretleriyle belirleyin
%9,3 LF	Q parametresi için format belirle: toplam 9 hane (ondalık işareti dahil), bundan 3 ondalık hane, Long, Floating (ondalık sayı)
%S	Metin değişkeni için format
%d	Tam sayı biçimi
,	Çıkış formatı ve parametre arasında ayıraç işareti
;	Tümce sonu işareti, satırı sonlandırır
\n	Satır sonu

9.8 İlave fonksiyonlar

Çeşitli bilgileri protokol dosyalarıyla belirtmek için aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

Anahtar kelime	Fonksiyon
CALL_PATH	NC programının FN16 fonksiyonu için belirlenmiş yol isimlerini belirtir. Örnek: "Ölçüm programı: %S", CALL_PATH;
M_CLOSE	FN16 ile yazdığınız dosyayı kapatır. Örnek: M_CLOSE;
M_APPEND	Tekrar verildiğinde protokol mevcut protokole ekleme yapar. Örnek: M_APPEND;
M_APPEND_MAX	Yeniden çıktı alındığında bu protokol, kilobayt cinsinden belirtilen maksimum dosya boyutuna ulaşılan kadar mevcut protokole eklenir. Örnek: M_APPEND_MAX20;
M_TRUNCATE	Yeni bir çıktıda protokol eskisinin üzerine yazılır. Örnek: M_TRUNCATE;
L_İNGİLİZCE	Metin sadece diyalog dilinde İngilizce verin
L_GERMAN	Metin sadece diyalog dilinde Almanca verin
L_CZECH	Metin sadece diyalog dilinde Çekçe verin
L_FRENCH	Metin sadece diyalog dilinde Fransızca verin
L_ITALIAN	Metin sadece diyalog dilinde İtalyanca verin
L_SPANISH	Metin sadece diyalog dilinde İspanyolca verin
L_SWEDISH	Metin sadece diyalog dilinde İsveççe verin
L_DANISH	Metin sadece diyalog dilinde Danca verin
L_FINNISH	Metin sadece diyalog dilinde Fince verin
L_DUTCH	Metin sadece diyalog dilinde Felemenkçe diyalog dilinde verilir
L_POLISH	Metin sadece diyalog dilinde Lehçe verin
L_PORTUGUE	Metin sadece diyalog dilinde Portekizce verin
L_HUNGARIA	Metin sadece diyalog dilinde Macarca verin
L_SLOVENIAN	Metin sadece diyalog dilinde Slovence verin
L_ALL	Metnin diyalog dilinden bağımsız çıktısı
HOURL	Gerçek süreden saat adeti
MİN	Gerçek süreden dakika adeti
SEC	Gerçek süreden saniye adeti
DAY	Gerçek süreden gün
MONTH	Gerçek süreden ay
STR_MONTH	Gerçek süreden aylık String kısaltması
YEAR2	Gerçek süreden iki haneli yıl sayısı
YEAR4	Gerçek süreden dört haneli yıl sayısı

Çalışma programında çıktıyı etkinleştirmek için FN 16: F-PRINT programlayın:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/ TNC:\PROT1.TXT

TNC ardından PROT1.TXT dosyasını oluşturur:

ÖLÇÜM PROTOKOLÜ KANATLI ÇARK AĞIRLIK MERKEZİ

TARİH: 15.07.2015

SAAT: 08:56:34

ÖLÇÜM DEĞERİ SAYISI: = 1

X1 = 149.360

Y1 = 25.509

Z1 = 37.000



Program içinde çok kez aynı dosyayı belirtecekseniz TNC, tüm metinleri hedef dizin dahilinde belirtilmiş metinlerin arkasına ilişir.

Programda **FN16** birden çok kullanılmışsa TNC, dosyadaki tüm metinleri ilk **FN16** fonksiyonunda belirttiğiniz yere kaydeder. Dosyanın çıktısı ancak, TNC; **END PGM** tümcesini okuduktan, **NC DURDUR** tuşuna bastıktan veya dosya **M_CLOSE** ile kapatıldıktan sonra yapılır.

FN16 tümcesinde format dosyasını ve protokol dosyasını ilgili dosya tipi uzantısıyla programlayın.

Protokol dosyası yol adlarını dosya adı ile belirtirseniz TNC protokol dosyalarını, NC programında **FN16** fonksiyonuyla dizine yerleştirir.

fn16DefaultPath (No. 102202) ve **fn16DefaultPathSim** (No. 102203) makine parametrelerinde protokol dosyalarının çıktısı için standart bir yol tanımlayabilirsiniz.

9.8 İlave fonksiyonlar

Mesajları ekranda gösterme

FN16: F-PRINT fonksiyonunu kullanarak, istediğiniz mesajları NC programından bilgi penceresiyle TNC ekranında belirtmek için kullanabilirsiniz. Böylece kolay bir şekilde daha uzun uyarı metinlerini de programda istediğiniz yerde gönderebilir, kullanıcısının buna tepki göstermesini sağlayabilirsiniz. Bu şekilde Q parametresi içeriklerini de protokol tanımlama dosyası ilgili talimatlar içeriyorsa verebilirsiniz.

TNC ekranında mesajın görüntülenmesi için protokol dosyası adı olarak sadece **SCREEN:** girilmelidir.

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCREEN:

Mesajınız bilgilendirme penceresinde olan satırlardan daha fazla ise, ok tuşlarıyla bilgilendirme penceresinde sayfa geçişleri yapabilirsiniz.

Bilgi penceresini kapatmak için: **CE** tuşuna basın. Program kontrol penceresini kapatmak için aşağıdaki NC tümcesini programlayın:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCLR:



Program içinde çok kez aynı dosyayı belirtecekseniz TNC, tüm metinleri hedef dizin dahilinde belirtilmiş metinlerin arkasına iliştirir.

Mesajların harici olarak çıktısını alma

FN 16 fonksiyonuyla protokol dosyalarını harici olarak da kaydedebilirsiniz.

Hedef dizinin adını **FN 16** fonksiyonunda tam olarak belirtin:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MSK\MSK1.A / PC325:\LOG\PRO1.TXT



Program içinde çok kez aynı dosyayı belirtecekseniz TNC, tüm metinleri hedef dizin dahilinde belirtilmiş metinlerin arkasına iliştirir.

FN 18: SYSREAD: Sistem verilerini okuma

D18 fonksiyonuyla sistem verilerini okuyabilir ve Q parametrelerine kaydedebilirsiniz. Sistem tarihi seçimi, grup numaralandırması (ID No.), numara ve gerekirse indeks üzerinden yapılır.

Grup adı, ID No.	Numara	İndeks	Anlamı
Program-Info, 10	3	-	Aktif çalışma döngüsü numarası
	103	Q parametre-numarası	NC döngüleri içinde önemli; IDX altında verilen Q parametresinin buna ait olan CYCLE DEF'te belirgin bir şekilde verilmiş olmasını sorgulamak üzere.
Sistem atlama adresleri, 13	1	-	Güncel programı sonlandırmak yerine M2/M30'da atlanan etiket Değer = 0: M2/M30 normal etki ediyor
	2	-	FN14: ERROR'da programı bir hatayla durdurmak yerine NC-CANCEL reaksiyonu ile atlanan etiket. FN14 komutunda programlı hata numarası ID992 NR14 altında okunabilir. Değer= 0: FN14 normal etki eder.
	3	-	Programı bir hatayla durdurmak yerine dahili bir sunucu hatasında (SQL, PLC, CFG) atlanan etiket. Değer = 0: Sunucu hatası normal etki eder.
Makine konumu, 20	1	-	Aktif alet numarası
	2	-	Hazırlanmış alet numarası
	3	-	Aktif alet eksen 0=X, 1=Y, 2=Z, 6=U, 7=V, 8=W
	4	-	Programlanmış mil devri
	5	-	Aktif mil durumu: -1=tanımlı değil, 0=M3 aktif, 1=M4 aktif, 2=M3 sonrası M5, 3=M4 sonrası M5
	7	-	Dişli kademeleri
	8	-	Soğutma maddesi durumu: 0=kapalı, 1=açık
	9	-	Aktif besleme
	10	-	Hazırlanılan aletin endeksi
	11	-	Aktif aletin indeksi
Kanal verileri, 25	1	-	Kanal numarası

9

Programlama: Q Parametreleri

9.8 İlave fonksiyonlar

Grup adı, ID No.	Numara	İndeks	Anlamı
Döngü parametresi, 30	1	-	Aktif çalışma döngüsü güvenlik mesafesi
	2	-	Aktif çalışma döngüsü delme derinliği/freze derinliği
	3	-	Etkin işleme döngüsü sevk derinliği
	4	-	Aktif çalışma döngüsü derinlik ayarı beslemesi
	5	-	Dikdörtgen döngüsü ilk kenar uzunluğu
	6	-	Dikdörtgen döngüsü ikinci kenar uzunluğu
	7	-	Yiv döngüsü ilk kenar uzunluğu
	8	-	Yiv döngüsü ikinci kenar uzunluğu
	9	-	Dairesel cep döngüsü yarıçapı
	10	-	Aktif çalışma döngüsü freze beslemesi
	11	-	Aktif çalışma döngüsü dönme yönü
	12	-	Aktif çalışma döngüsü bekleme süresi
	13	-	Hatve döngüsü 17, 18
	14	-	Aktif çalışma döngüsü perdahlama ölçüsü
	15	-	Aktif çalışma döngüsü boşaltma açısı
	21	-	Tarama açısı
	22	-	Tarama yolu
	23	-	Tarama beslemesi
Şekle göre durum, 35	1	-	Ölçülendirme: 0 = mutlak (G90) 1 = artımlı (G91)
SQL tablolarının verileri, 40	1	-	En son SQL komutu için sonuç kodu
Alet tablosu verileri, 50	1	Alet no.	Alet uzunluğu
	2	Alet no.	Alet yarıçapı
	3	Alet no.	R2 alet yarıçapı
	4	Alet no.	DL alet uzunluğu ölçüsü
	5	Alet no.	DR alet yarıçap ölçüsü
	6	Alet no.	DR2 alet yarıçap ölçüsü
	7	Alet no.	Alet kilitli (0 veya 1)
	8	Alet no.	Yardımcı aletin numarası
	9	Alet no.	Maksimum bekleme süresi TIME1
	10	Alet no.	Maksimum bekleme süresi TIME2
	11	Alet no.	Geçerli bekleme süresi CUR. TIME
	12	Alet no.	PLC Durumu
	13	Alet no.	Maksimum kesme uzunluğu LCUTS
	14	Alet no.	Maksimum daldırma açısı ANGLE
	15	Alet no.	TT: Kesim sayısı CUT
	16	Alet no.	TT: Aşınma tolerans uzunluğu LTOL
	17	Alet no.	TT: Aşınma toleransı yarıçapı RTOL

Grup adı, ID No.	Numara	İndeks	Anlamı
	18	Alet no.	TT: Dönme yönü DIRECT (0=pozitif/-1=negatif)
	19	Alet no.	TT: Kaydırma düzlemi R-OFFS
	20	Alet no.	TT: Kaydırma uzunluğu L-OFFS
	21	Alet no.	TT: Kırılma toleransı uzunluğu LBREAK
	22	Alet no.	TT: Kırılma toleransı yarıçapı RBREAK
	23	ALET No.	PLC Değeri
	25	ALET No.	Odak kaydırma taraması yan eksen CAL-OF ₂
	26	ALET No.	Kalibrasyonda mil açısı CAL-ANG
	27	ALET No.	Yer tablosu için alet tipi
	28	Alet no.	NMAX maksimum devir
	32	Alet no.	TANGLE uç açısı
	34	Alet no.	Kaldırılabilir LIFTOFF (0=Hayır, 1=Evet)
	35	Alet no.	Aşınma payı-yarıçapı R2TOL
	37	ALET No.	Tarama sistemi tablosuna ait satırlar
	38	ALET No.	Son kullanımın süre damgası
Yer tablosu verileri, 51	1	Yer no.	Alet numarası
	2	Yer no.	Özel alet: 0=hayır, 1=evet
	3	Yer no.	Sabit yer: 0=hayır, 1=evet
	4	Yer no.	kilitli yer: 0=hayır, 1=evet
	5	Yer no.	PLC Durumu
Alet yeri, 52	1	ALET No.	Yer numarası P
	2	ALET No.	Magazin numarası
Dosya bilgileri, 56	1	-	Seçili alet tablosunun satır sayısı
	2	-	Seçili sıfır nokta tablosunun satır sayısı
	4	-	Serbest tanımlanabilen açık tabloların satır sayısı Değer -1: Herhangi bir tablo açılmadı
Doğrudan TOOL CALL sonrası programlanan değerler, 60	1	-	T alet numarası
	2	-	Aktif alet eksen 0 = X 6 = U 1 = Y 7 = V 2 = Z 8 = W
	3	-	S mil devri
	4	-	DL alet uzunluğu ölçüsü
	5	-	DR alet yarıçap ölçüsü
	6	-	Otomatik TOOL CALL 0 = Evet, 1 = Hayır
	7	-	DR2 alet yarıçap ölçüsü

9

Programlama: Q Parametreleri

9.8 İlave fonksiyonlar

Grup adı, ID No.	Numara	İndeks	Anlamı
	8	-	Alet indeksi
	9	-	Aktif besleme
Doğrudan TOOL DEF sonrası programlanan değerler, 61	1	-	T alet numarası
	2	-	Uzunluk
	3	-	Yarıçap
	4	-	İndeks
	5	-	Alet verileri TOOL DEF'de programlanmış 1 = Evet, 0 = Hayır
Etkin alet düzeltmesi, 200	1	1 = ölçü olmadan 2 = ölçü ile 3= ölçü ve TOOL CALL'dan alınan ölçü ile	Etkin yarıçap
	2	1 = ölçü olmadan 2 = ölçü ile 3= ölçü ve TOOL CALL'dan alınan ölçü ile	Etkin uzunluk
	3	1 = ölçü olmadan 2 = ölçü ile 3= ölçü ve TOOL CALL'dan alınan ölçü ile	R2 yuvarlama yarıçapı
Aktif transformasyonlar, 210	1	-	Manuel işletim türü temel devri
	2	-	Döngü 10 ile programlanan dönme
	3	-	Aktif yansıtma eksen
			0: Yansıtma aktif değil
			+1: X eksen yansıtıldı
			+2: Y eksen yansıtıldı
			+4: Z eksen yansıtıldı
			+64: U eksen yansıtıldı
			+128: V eksen yansıtıldı
			+256: W eksen yansıtıldı
			Kombinasyonlar = Tek eksenlerin toplamı
	4	1	Aktif X eksen ölçüm faktörü
	4	2	Aktif Y eksen ölçüm faktörü
	4	3	Aktif Z eksen ölçüm faktörü
	4	7	Aktif U eksen ölçüm faktörü
	4	8	Aktif V eksen ölçüm faktörü

Grup adı, ID No.	Numara	İndeks	Anlamı
	4	9	Aktif W eksenini ölçüm faktörü
	5	1	3D-ROT A eksenini
	5	2	3D-ROT B eksenini
	5	3	3D-ROT C eksenini
	6	-	Program akışı işletim türünde çalışma düzleminin hareket etmesi aktif/aktif değil (-1/0)
	7	-	Manuel işletim türünde çalışma düzleminin hareket etmesi etkin/etkin değil (-1/0)
Etkin sıfır noktası kaydırması, 220	2	1	X eksenini
		2	Y eksenini
		3	Z eksenini
		4	A eksenini
		5	B eksenini
		6	C eksenini
		7	U eksenini
		8	V eksenini
		9	W eksenini
Hareket alanı, 230	2	1 ila 9	Negatif yazılım nihayet şalteri eksen 1'den 9'a kadar
	3	1 ila 9	Pozitif yazılım nihayet şalteri eksen 1'den 9'a kadar
	5	-	Yazılım nihayet şalteri açık ya da kapalı: 0 = açık, 1 = kapalı
REF sisteminde nominal pozisyon, 240	1	1	X eksenini
		2	Y eksenini
		3	Z eksenini
		4	A eksenini
		5	B eksenini
		6	C eksenini
		7	U eksenini
		8	V eksenini
		9	W eksenini
Aktif koordinat sisteminde geçerli pozisyon, 270	1	1	X eksenini
		2	Y eksenini
		3	Z eksenini
		4	A eksenini
		5	B eksenini
		6	C eksenini

9

Programlama: Q Parametreleri

9.8 İlave fonksiyonlar

Grup adı, ID No.	Numara	İndeks	Anlamı
		7	U eksenı
		8	V eksenı
		9	W eksenı
Dönme iletiminde koordinatların yorumu, 310	20	1 bis 3 (X, Y, Z)	Koordinatlar şunlara istinat eder: 0 = çap, -1 = yarıçap
Komut eden tarama sistemi TS, 350	50	1	Tarama sistemi tipi
		2	Tarama sistemi tablosundaki satır
	51	-	Etkin Uzunluk
	52	1	Etkin bilye yarıçapı
		2	Yuvarlama yarıçapı
	53	1	Ortadan kaydırma (ana eksen)
		2	Ortadan kaydırma (yan eksen)
	54	-	Derece ile mil oryantasyonu açısı (odak kaydırma)
	55	1	Hızlı hareket
		2	Ölçüm beslemesi
	56	1	Maksimum ölçüm yolu
		2	Güvenlik mesafesi
	57	1	Mil oryantasyonu olanaklı: 0=hayır, 1=evet
		2	Mil oryantasyonu açısı
Tezgah tarama sistemi TT	70	1	Tarama sistemi tipi
		2	Tarama sistemi tablosundaki satır
	71	1	Ana eksen merkezi (REF Sistemi)
		2	Yan eksen merkezi (REF Sistemi)
		3	Alet eksenı merkezi (REF Sistemi)
	72	-	Taç yarıçapı
	75	1	Hızlı hareket
		2	Mil durduğu esnada ölçüm beslemesi
		3	Mil döndüğü esnada ölçüm beslemesi
	76	1	Maksimum ölçüm yolu
		2	Uzunluk ölçümü için güvenlik mesafesi
		3	Yarıçap ölçümü için güvenlik mesafesi
	77	-	Mil devri
	78	-	Tarama yönü
Tarama sistemi döngüsünde referans noktası, 360	1	1-9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Manuel bir tarama sistemi döngüsünün en son referans noktası veya tarama yarıçapı düzeltilmesi ile (malzeme koordinat sistemi) fakat tarama uzunluğu düzeltilmesi olmadan 0 döngüsünün en son tarama noktası

Grup adı, ID No.	Numara	İndeks	Anlamı
	2	1 ila 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Manuel bir tarama sistemi döngüsünün en son referans noktası veya tarama yarıçapı düzeltmesi ile (makine koordinat sistemi) ve tarama uzunluğu düzeltmesi olmadan 0 döngüsünün en son tarama noktası
	3	1 ila 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Tarama yarıçapı düzeltmesi ve tarama uzunluk düzeltmesi olmadan 0 ve 1 döngülerinin tarama sistemi ölçüm sonucu
	4	1 ila 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Manuel bir tarama sistemi döngüsünün en son referans noktası veya tarama yarıçapı düzeltmesi ile (malzeme koordinat sistemi) ve tarama uzunluğu düzeltmesi olmadan 0 döngüsünün en son tarama noktası
	10	-	Mil oryantasyonu
	11	-	Bastırılmış hata mesajında hata durumu 0 = tarama işlemi başarılı -1 = tarama noktasına ulaşılmadı
Etkin koordinat sisteminde etkin sıfır noktası tablosundaki değer, 500	Satır	Sütun	Değerlerin okunması
Temel dönüşüm, 507	Satır	1 ila 6 (X, Y, Z, SPA, SPB, SPC)	Bir ön ayarın temel dönüşümünü okuma
Eksen-Offset, 508	Satır	1 ila 9 (X_OFFS, Y_OFFS, Z_OFFS, A_OFFS, B_OFFS, C_OFFS, U_OFFS, V_OFFS, W_OFFS)	Bir ön ayarın Eksen-Offset'ini okumak
Aktif önayar, 530	1	-	Aktif ön ayar numarasını okumak
Güncel aletin verilerinin okunması, 950	1	-	L alet uzunluğu
	2	-	R alet yarıçapı
	3	-	R2 alet yarıçapı
	4	-	DL alet uzunluğu ölçüsü
	5	-	DR alet yarıçap ölçüsü
	6	-	DR2 alet yarıçap ölçüsü
	7	-	Alet kilitli TL 0 = Kilitli değil, 1 = Kilitli
	8	-	RT yardımcı aletin numarası
	9	-	Maksimum bekleme süresi TIME1
	10	-	Maksimum bekleme süresi TIME2
	11	-	Geçerli bekleme süresi CUR. TIME

Programlama: Q Parametreleri

9.8 İlave fonksiyonlar

Grup adı, ID No.	Numara	İndeks	Anlamı
	12	-	PLC Durumu
	13	-	Maksimum kesme uzunluğu LCUTS
	14	-	Maksimum daldırma açısı ANGLE
	15	-	TT: Kesim sayısı CUT
	16	-	TT: Aşınma tolerans uzunluğu LTOL
	17	-	TT: Aşınma toleransı yarıçapı RTOL
	18	-	TT: Dönüş yönü DIRECT (0=pozitif/-1=negatif)
	19	-	TT: Düzlem kaydırması R-OFFS
	20	-	TT: Uzunluk kaydırması L-OFFS
	21	-	TT: Kırılma toleransı uzunluğu LBREAK
	22	-	TT: Kırılma toleransı yarıçapı RBREAK
	23	-	PLC değeri
	24	-	Alet tipi TİP 0 = Freze, 21 = Tarama sistemi
	27	-	Ait olan tarama sistemi tablosundaki satır
	32	-	Uç açısı
	34	-	Lift off
Tarama sistemi döngüleri, 990	1	-	Yaklaşma tutumu: 0 = Standart tutum 1 = Etkin yarıçap, güvenlik mesafesi sıfır
	2	-	0 = Tarama denetimi kapalı 1 = Tarama denetimi açık
	4	-	0 = Tarama kalemi yön değiştirmemiş 1 = Tarama kalemi yön değiştirmiş
	8	-	Güncel mil açısı
İşleme durumu, 992	10	-	Tümce akışı aktif 1 = evet, 0 = hayır
	11	-	Arama aşaması
	14	-	En son FN14 hatasının numarası
	16	-	Gerçek işleme aktif 1 = İşleme, 2 = Simülasyon
	31	-	Eksene paralel hareket tümcelerinde MDI bünyesinde yarıçap düzeltmesi izinli 0 = izinli değil, 1 = izinli

Örnek: Z eksenindeki aktif ölçü faktörü değerini Q25 atayın

55 FN 18: SYSREAD Q25 = ID210 NR4 IDX3

FN 19: PLC: Değerleri PLC'ye aktar

Bu fonksiyonu sadece makine üreticinizle görüşerek kullanın!

FN 19: PLC fonksiyonuyla iki sayısal değer veya Q parametresine kadar PLC'ye aktarım yapabilirsiniz.

FN 20: WAIT FOR: NC ve PLC senkronizasyonu

Bu fonksiyonu sadece makine üreticinizle görüşerek kullanın!

FN 20: WAIT FOR fonksiyonuyla program akışı sırasında NC ile PLC arasında bir senkronizasyon gerçekleştirebilirsiniz. NC, **FN 20: WAIT FOR**- tümcesinde programlamış olduğunuz koşul yerine gelene kadar işlemi durdurur.

SYNC fonksiyonunu sadece örn. gerçek zamanlı bir senkronizasyon gerektiren sistem verilerini **FN18: SYSREAD** vasıtasıyla okuduğunuzda kullanabilirsiniz. TNC, ön hesaplamayı durdurur ve aşağıdaki NC tümcesini ancak NC programı gerçekten bu tümceye ulaştığında gerçekleştirir.

Örnek: Dahili ön hesaplamayı durdurun, X eksenindeki güncel konumu okuyun

```
32 FN 20: WAIT FOR SYNC
```

```
33 FN 18: SYSREAD Q1 = ID270 NR1 IDX1
```

9

Programlama: Q Parametreleri

9.8 İlave fonksiyonlar

FN 29: PLC: Değerleri PLC'ye aktar



Bu fonksiyonu sadece makine üreticinizle görüşerek kullanın!

FN 29: PLC fonksiyonuyla PLC ile sekiz sayısal değere veya Q parametresine kadar PLC'ye aktarabilirsiniz.

FN 37: EXPORT



Bu fonksiyonu sadece makine üreticinizle görüşerek kullanın!

FN 37: EXPORT fonksiyonuna, kendinize ait döngüler oluşturduğunuzda ve TNC'ye bağlamak istediğinizde ihtiyaç duyarsınız.

9.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

Giriş

Tablo erişimlerini, TNC'de SQL talimatlarıyla bir **İşlem** çerçevesinde programlayabilirsiniz. Bir işlem, tablo kayıtlarının düzenli işlenmesini sağlayan birçok SQL talimatlarından meydana gelir.



Tablolar, makine üreticisi tarafından konfigüre edilir. Bu esnada, SQL talimatları için parametre olarak gerekli isimler ve tanımlamalar da belirlenir.

Aşağıda belirtilen yerde kullanılan **Tanımlamalar**:

- **Tablo**: Bir tablo, x sütunlarından ve y satırlarından meydana gelir. Dosya olarak TNC'nin dosya yönetimine kaydedilir, adı ve dosya adı (=tablo adı) ile adreslenir. Yol ve dosya adı ile adreslemeye alternatif olarak eş anlamlılar kullanılabilir
- **Sütunlar**: Sütunların sayısı ve tanımlaması tablonun konfigürasyonunda belirlenir. Sütun tanımlaması çeşitli SQL talimatlarında adresleme için kullanılır
- **Satırlar**: Satırların sayısı değişkendir. Yeni satırlar ekleyebilirsiniz. Satır numarası ya da benzeri yoktur. Ancak sütunların içeriğine göre satırları tercih edebilirsiniz (seçebilirsiniz). Satırları silmek ancak tablo editöründe mümkündür, NC programıyla değil
- **Hücre**: Bir satırdaki sütun
- **Tablo kaydı**: Bir hücrenin içeriği
- **Result-set**: Bir işlem esnasında seçilen satırlar ve sütunlar Result-set içinde yönetilir. Result-set'i seçili satır ve sütunların miktarını geçici olarak alan bir ara bellek olarak görebilirsiniz. (Result-set = İngilizce sonuç miktarı)
- **Eş anlamlı**: Yol ve dosya adı yerine kullanılan bu tanımlamayla bir tablonun ismi tanımlanır. Eş anlamlılar makine üreticisi tarafından konfigürasyon verilerinde belirlenir

Programlama: Q Parametreleri

9.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

Bir transaksion

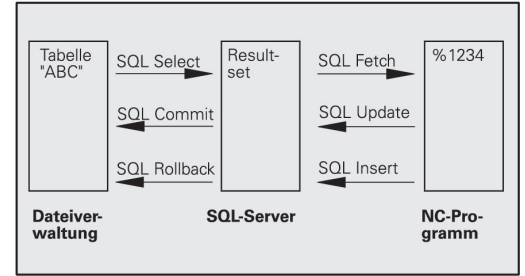
Prensip olarak bir transaksion şu aksiyonlardan meydana gelir:

- Tabloları (dosya) adresleyin, satırları seçin ve Result-set'e transfer edin
- Result-set'teki satırları okuyun, değiştirin ve/veya yeni satırlar ekleyin
- İşlemi sonlandırın. Değişikliklerde/tamamlamalarda Result-set'teki satırlar tabloya (dosya) aktarılır

Ancak tablo kayıtlarının NC programında işlenmesi ve aynı tablo satırlarının paralel değiştirilmesini önlemek için başka eylemler gereklidir. Buradan çıkışla **bir işlemin aşağıdaki akışı** meydana gelir:

- 1 İşlenmesi gereken her sütun için bir Q parametresi özelleştirilir. Q parametresi sütuna atanır; bağlanır (**SQL BIND...**)
- 2 Tabloları (dosya) adresleyin, satırları seçin ve Result-set'e transfer edin. Ayrıca hangi sütunların Result-set bünyesinde kabul edileceğini tanımlarsınız (**SQL SELECT...**). Seçili satırları kilitleyebilirsiniz. Ardından başka süreçler satırlara okumak üzere erişebilir ancak tablo kayıtlarını değiştiremez. Daima değişiklikler yapıldığında seçili satırları kilitlemelisiniz (**SQL SELECT ... FOR UPDATE**)
- 3 Result-set'ten alınan satırları okuma, değiştirme ve/veya yeni satır ekleme: – Result-set'in bir satırını NC programınızın Q parametrelerine aktarma (**SQL FETCH...**) – Q parametrelerinde değişiklikleri hazırlayın ve Result-set'in bir satırına aktarın (**SQL UPDATE...**) – Q parametrelerinde yeni tablo satırını hazırlayın ve yeni bir satır olarak Result-set'e devredin (**SQL INSERT...**)
- 4 İşlemi sonlandırın. – Tablo kayıtları değiştirildi/tamamlandı: Veriler Result-set'ten tabloya (dosya) aktarılır. Bunlar şimdi dosyaya kaydedildi. Olası kilitleme işlemleri sıfırlanır, Result-set etkinleştirilir (**SQL COMMIT...**). – Tablo kayıtları **değiştirilmedi/tamamlanmadı** (sadece okuma erişimi): Olası kilitleme işlemleri sıfırlandı, Result-set'e izin verilir (**SQL ROLLBACK... İNDEKS OLMADAN**)

Birçok transaksionu birbirine paralel olarak işleyebilirsiniz.



Sadece okuma erişimi kullansanız da başlatılan bir transaksionu sonlandırın. Ancak bu şekilde değişikliklerin/tamamlamaların kaybolmaması, kilitlerin sıfırlanması ve Result-set'e izin verilmesi sağlanabilir.

Result-set

Result-set'in içinde seçili satırlar 0'dan başlayarak artan şekilde numaralandırılır. Bu numaralandırma işlemi **İndeks** olarak tanımlanır. Okuma ve yazma erişimlerinde indeks verilir ve Result-set'in belirli bir satırına yönelik işlem yapılır.

Genelde Result-set içinde satırları düzenli şekilde yerleştirmek avantajlıdır. Bu, düzenleme kriterini içeren bir tablo sütununun tanımlanmasıyla mümkündür. Ayrıca artan ya da azalan bir sıralama seçilir (**SQL SELECT ... ORDER BY ...**).

Seçilmiş satır Result-set'e aktarılmış ve **HANDLE** ile adreslenmiştir. Aşağıdaki diğer bütün SQL talimatları, seçili satırlar ve sütunların miktarına referans olarak Handle'ı kullanır.

Bir işlemin sonlandırılmasında Handle'a tekrar izin verilir (**SQL COMMIT...** ya da **SQL ROLLBACK...**). Artık geçersizdir.

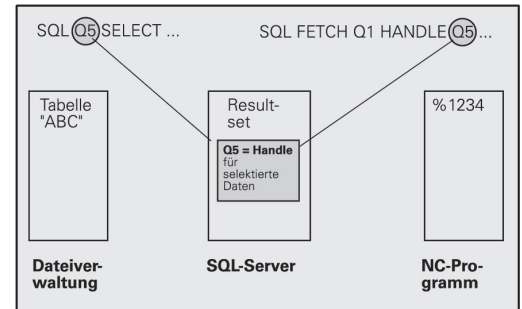
Aynı anda birçok Result-set'e işlem yapabilirsiniz. SQL sunucusu her seçim talimatında yeni bir Handle verir.

Q parametresini sütuna bağlayın

NC programı, Result-set'teki tablo kayıtlarına doğrudan erişime sahip değildir. Veriler Q parametresine transfer edilmelidir. Ters işlemde, veriler önce Q parametrelerinde hazırlanır ve ardından Result-set'e transfer edilir.

SQL BIND ... ile hangi tablo sütunlarının hangi Q parametrelerinde gösterileceğini belirlersiniz. Q parametresi sütunlara bağlanır (düzenlenir). Q parametresine bağlı olmayan sütunlar, okuma/yazma işlemlerinde dikkate alınmaz.

SQL INSERT... ile yeni bir tablo satırı oluşturulduğunda, Q parametresine bağlı olmayan sütunlara varsayılan değerler verilir.



Programlama: Q Parametreleri

9.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

SQL talimatlarının programlanması



Bu fonksiyonu ancak, 555343 anahtar sayısını girerseniz programlayabilirsiniz.

SQL talimatlarını, **programlama** işletim türünde programlayabilirsiniz:

SPEC
FCT

- **SPEC FCT** tuşuna basın

PROGRAM
FONKS.

- **PROGRAM FONKS.** yazılım tuşuna basın



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın

SQL

- SQL fonksiyonlarının seçimi: **SQL** yazılım tuşuna basın
- SQL talimatını, yazılım tuşuyla seçin ya da **SQL EXECUTE** yazılım tuşuna basın ve SQL talimatını programlayın

Yazılım tuşlarına genel bakış

**Yazılım
tuşu**

Fonksiyon

SQL
BIND

SQL BIND
Q parametrelerini tablo sütununa bağla (ata)

SQL
SELECT

SQL SELECT
Tablo satırlarını seç

SQL
EXECUTE

SQL EXECUTE
Select talimatını programla

SQL
FETCH

SQL FETCH
Result-set'teki tablo satırlarını oku ve Q parametrelerine kaydet

SQL
ROLLBACK

SQL ROLLBACK

- **İNDEKS** programlı değil: Şimdiye kadar yapılan değişiklikleri/tamamlamaları iptal edin ve işlemi sonlandırın
- **İNDEKS** programlı: Belirtilen satır Result-set'te korunur; diğer bütün satırlar Result-set'ten kaldırılır. İşlem **tamamlanmaz**

SQL
COMMIT

SQL COMMIT
Result-set'teki tablo satırlarını, tabloya transfer edin ve işlemi tamamlayın.

SQL
UPDATE

SQL UPDATE
Q parametrelerindeki verileri, Result-set'in mevcut bir tablo satırına kaydedin

SQL
INSERT

SQL INSERT
Q parametrelerindeki verileri, Result-set'teki yeni bir tablo satırına kaydedin

SQL BIND

SQL BIND bir Q parametresini bir tablo sütununa bağlar. Fetch, Update ve Insert SQL talimatları, bu bağlantıyı (atamayı) Result-set ve NC programı arasındaki veri transferlerinde değerlendirir.

Tablo ve sütun adı içermeyen bir **SQL BIND**, bağlantıyı kaldırır. Bağlantı, en geç NC programının veya alt programının kapatılmasıyla sonlandırılır.



- İstedığınız kadar bağlantı programlayabilirsiniz. Okuma/yazma işlemlerinde sadece, seçim talimatında verilen sütunlar dikkate alınır.
- **SQL BIND...**; Fetch, Update ya da Insert talimatlarından **önce** programlanmalıdır. Bir seçim talimatını, önceden oluşturulan bağlama talimatları olmadan programlayabilirsiniz.
- Seçim talimatında, bir düzenleme programlaması yapılmamış sütun gösterirseniz bu, okuma/yazma işlemlerinde bir hataya (program iptali) neden olur.

SQL
BIND

- **Sonuç için parametre no.:** Tablo sütununa bağlanacak (atanacak) Q parametresi
- **Veritabanı: Sütun adı:** Tablo adını ve sütun tanımlamasını . ile ayrılmış olarak girin.
Tablo adı: Bu tablonun eş anlamı ya da yol ve dosya adı. Eş anlam doğrudan kaydedilir; yol ve dosya adı basit tırnak işaretleriyle eklenir
Sütun tanımlaması: Tablo sütununun konfigürasyon verilerinde belirlenen tanımlaması

Q parametresini tablo sütununa bağlayın

```
11 SQL BIND
   Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
12 SQL BIND
   Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
13 SQL BIND
   Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
14 SQL BIND
   Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
```

Bağlantıyı kaldır

```
91 SQL BIND Q881
92 SQL BIND Q882
93 SQL BIND Q883
94 SQL BIND Q884
```

SQL SELECT

SQL SELECT tablo satırlarını seçer ve Result-set'e aktarır.

SQL sunucusu verileri satır satır Result-set'e kaydeder. Satırlar 0'dan başlayarak devam eden biçimde numaralandırılır. **İNDEKS**'in bu satır numarası Fetch ve Update SQL komutlarında kullanılır.

SQL SELECT...WHERE... fonksiyonunda seçim kriterlerini girebilirsiniz. Bununla aktarılabilecek satırların sayısı sınırlandırılır. Bu seçeneği uygulamazsanız tablonun bütün satırları yüklenir.

SQL SELECT...ORDER BY... fonksiyonunda sıralama kriterini verebilirsiniz. Sütun tanımlamasından ve artan/azalan sıralama için anahtar kelimeden meydana gelir. Bu seçeneği kullanmazsanız satırlar rastgele bir sıralamada kaydedilir.

SQL SELECT...FOR UPDATE fonksiyonuyla seçili satırları başka uygulamalar için kilitleyebilirsiniz. Başka uygulamalar bu satırları okuyabilir ancak değiştiremez. Tablo kayıtlarında değişiklikler yaptığınızda, bu seçeneği mutlaka kullanın.

Boş Result-set: Seçim kriterine uygun satır mevcut değilse SQL sunucusu geçerli bir Handle aktarır ancak tablo kayıtlarını geri getirmez.

SQL
EXECUTE

- **Sonuç için parametre numarası:** Handle için Q parametresi. SQL sunucusu, Select talimatıyla seçilmiş bu mevcut satır ve sütun grubunun Handle'ını verir.
Hata durumunda (seçim gerçekleştirilemezse) SQL sunucusu 1 değerini geri verir. 0 değeri ise geçersiz bir Handle tanımlar
- **Veritabanı: SQL komut metni:** Aşağıdaki elemanlarla:
 - **SELECT** (anahtar kelime):
SQL komut kodu, transferi yapılacak tablo sütunlarının tanımlamaları – çoklu sütunları , ile ayırın. Burada verilen tüm sütunlar için Q parametresi bağlanmalıdır
 - **FROM** Tablo adı:
Bu tablonun eş anlamı ya da yol ve dosya adı. SQL komutunun eş anlamı doğrudan girilir – yol ve tablo adı basit tırnak işaretlerinin içine alınır, transferi yapılacak tablo sütunlarının tanımlamaları – çoklu sütunları ile ayırın. Burada verilen tüm sütunlar için Q parametresi bağlanmalıdır

Bütün tablo satırlarının seçilmesi

11 SQL BIND	Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
12 SQL BIND	Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
13 SQL BIND	Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
14 SQL BIND	Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
...	
20 SQL Q5	"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"

Tablo satırlarının WHERE fonksiyonu ile seçilmesi

...	
20 SQL Q5	"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE WHERE MESS_NR<20"

Tablo satırlarının WHERE ve Q parametresi fonksiyonu ile seçilmesi

...	
20 SQL Q5	"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE WHERE MESS_NR==:'Q11'"

Yol adı ve dosya adı ile tanımlı tablo adı

...	
20 SQL Q5	"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,MESS_Z FROM 'V:\TABLE \TAB_EXAMPLE' WHERE MESS_NR<20"

- İsteğe bağlı:
WHERE seçme kriterleri: Bir seçme kriteri; sütun tanımı, koşul ve karşılaştırma değerinden oluşur. Birden fazla seçme kriterini mantıksal VE ya da VEYA ile birleştirebilirsiniz. Karşılaştırma değerini doğrudan ya da bir Q parametresinde programlayabilirsiniz. Bir Q parametresi : ile başlatılır ve basit apostroflar içine alınır
- İsteğe bağlı: Artan sıralama için
ORDER BY sütun tanımı **ASC** veya azalan sıralama için **ORDER BY** sütun tanımı **DESC**. Ne **ASC** ne de **DESC** programladıysanız artan sıralama varsayılan özellik olarak geçerli olur. TNC, seçili satırları verilen sütunun arkasına bırakır
- İsteğe bağlı:
FOR UPDATE (anahtar kelime): Seçili satırlar başka süreçlerin yazma erişimine kapatılır

Koşul	Programlama
eşit	= ==
eşit değil	!= <>
daha küçük	<
daha küçük ya da eşit	<=
daha büyük	>
daha büyük ya da eşit	>=
Birçok koşulun bağlanması:	
VE mantığı	AND
VEYA mantığı	OR

9.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

SQL FETCH

SQL FETCH, **İNDEKS** ile adreslenmiş satırı Result-set'ten okur ve tablo kayıtlarını bağlı (atanmış) Q parametrelerine kaydeder. Result-set, **HANDLE** ile adreslenir.

SQL FETCH, seçim talimatında verilmiş bütün sütunları dikkate alır.

SQL
FETCH

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: Hata oluşmadı
1: Hata oluştu (Handle yanlış veya indeks çok büyük)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si:** **Handle** ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi
Diğer bilgiler: SQL SELECT, sayfa 346
- **Veritabanı: SQL sonucu için indeks:** Result-set'lerinin içinde satır numarası. Bu satırın tablo kayıtları okunur ve bağlı Q parametrelerine transfer edilir. İndeksi vermezseniz ilk satır (n=0) okunmaz. Satır numarası doğrudan verilir ya da indeksi içeren Q parametresini programlayın

Satır numarası Q parametresine aktarılır

```

11 SQL BIND
   Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
12 SQL BIND
   Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
13 SQL BIND
   Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
14 SQL BIND
   Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
. . .
20 SQL Q5
   "SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
   MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"
. . .
30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX
   +Q2

```

Satır numarası doğrudan programlanır

```

. . .
30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX5

```

SQL UPDATE

SQL UPDATE, Q parametrelerinde hazırlanan verileri, **İNDEKS** ile adreslenen Result-set'lerinin satırına aktarır. Result-set'te mevcut satırın tamamen üzerine yazılır.

SQL UPDATE, seçim talimatında verilen bütün sütunları dikkate alır.

SQL
UPDATE

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: Hata oluşmadı
1: Hata oluştu (Handle yanlış veya indeks çok büyük, değer aralığı aşıldı/altına düşüldü veya veri formatı hatalı)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si:** Handle ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi
Diğer bilgiler: SQL SELECT, sayfa 346
- **Veritabanı: SQL sonucu için indeks:** Result-set'lerinin içinde satır numarası. Q parametrelerinde hazırlanmış tablo kayıtları bu satıra yazılır. İndeksi vermezseniz ilk satıra (n=0) yazılmaz. Satır numarası doğrudan verilir ya da indeksi içeren Q parametresini programlayın

Satır numarası doğrudan programlanır

...

40 SQL UPDATEQ1 HANDLE Q5 INDEX5

SQL INSERT

SQL INSERT Result-set'te yeni bir satır oluşturur ve Q parametrelerinde hazırlanan verileri yeni satıra aktarır.

SQL INSERT, seçim talimatında verilen bütün sütunları dikkate alır – Seçim talimatında dikkate alınmayan tablo sütunları varsayılan değerlerle belirtilir.

SQL
INSERT

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: Hata oluşmadı
1: Hata oluştu (Handle yanlış, değer aralığı aşıldı/altına düşüldü veya veri formatı hatalı)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si:** Handle ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi
Diğer bilgiler: SQL SELECT, sayfa 346

Satır numarası Q parametresine aktarılır

11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"

...

40 SQL INSERTQ1 HANDLE Q5

Programlama: Q Parametreleri

9.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

SQL COMMIT

SQL COMMIT, Result-set içindeki mevcut tüm satırları tabloya geri aktarır. **SELECT...FOR UPDATE** ile uygulanan bir kilit sıfırlanır.

SQL SELECT talimatında verilen Handle geçerliliğini kaybeder.

SQL
COMMIT

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: Hata oluşmadı
1: Hata oluştu (Handle yanlış veya açık kayıtların talep edildiği sütunlarda aynı kayıtlar)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si: Handle** ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi
Diğer bilgiler: SQL SELECT, sayfa 346

11 SQL BIND	Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
12 SQL BIND	Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
13 SQL BIND	Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
14 SQL BIND	Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
...	
20 SQL Q5	"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y, MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"
...	
30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX	+Q2
...	
40 SQL UPDATEQ1 HANDLE Q5 INDEX	+Q2
...	
50 SQL COMMITQ1 HANDLE Q5	

SQL ROLLBACK

SQL ROLLBACK uygulanması **İNDEKS**'in programlı olmasına bağlıdır:

- **İNDEKS** programlı değil: Result-set tabloya geri **yazılmaz** (olası değişiklikler/tamamlamalar kaybedilir). İşlemler tamamlanır – **SQL SELECT**'te verilen Handle geçerliliğini kaybeder. Tipik uygulama: Bir işlemi sadece okuma erişimi ile sonlandırırırsınız
- **İNDEKS** programlı: Belirtilen satır korunur, diğer bütün satırlar Result-set'ten kaldırılır. İşlem **tamamlanmaz**. **SELECT...FOR UPDATE** ile uygulanan kilit, belirlenen satır için korunur, diğer bütün satırlar için sıfırlanır

SQL
ROLLBACK

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: Hata oluşmadı
1: Hata oluştu (Handle yanlış)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si: Handle** ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi
Diğer bilgiler: SQL SELECT, sayfa 346
- **Veri tabanı: SQL sonucu için indeks:** Result-set içinde kalması gereken satır. Satır numarası doğrudan verilir ya da indeks içeren Q parametresini programlayın

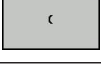
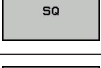
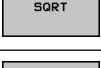
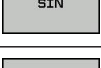
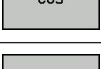
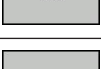
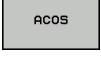
11 SQL BIND	Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
12 SQL BIND	Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
13 SQL BIND	Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
14 SQL BIND	Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
...	
20 SQL Q5	"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y, MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"
...	
30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX	+Q2
...	
50 SQL ROLLBACKQ1 HANDLE Q5	

9.10 Formülü doğrudan girme

Formül girin

Birden çok hesap işlemi içeren matematik formüllerini, yazılım tuşlarıyla doğrudan çalışma programına girebilirsiniz.

Matematiksel birleştirme fonksiyonları, **FORMÜL** yazılım tuşuna basarak görüntülenir. TNC, aşağıdaki yazılım tuşlarını birden çok çubukta gösterir:

Yazılım tuşu	Bağlantı fonksiyonu
	Toplama örn. Q10 = Q1 + Q5
	Çıkarma örn. Q25 = Q7 - Q108
	Çarpma örn. Q12 = 5 * Q5
	Bölme örn. Q25 = Q1 / Q2
	Parantez açma örn. Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)
	Parantez kapatma örn. Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)
	Değerin karesini alma (İng. square) örn. Q15 = SQ 5
	Karekök alma (İng. square root) örn. Q22 = SQRT 25
	Bir açının sinüsü örn. Q44 = SIN 45
	Bir açının kosinüsü örn. Q45 = COS 45
	Bir açının tanjantı örn. Q46 = TAN 45
	Ark sinüs Ters sinüs fonksiyonu; karşı dik kenar/ hipotenüs oranından açı belirleme örn. Q10 = ASIN 0,75
	Ark kosinüs Ters kosinüs fonksiyonu; yan dik kenar/ hipotenüs oranından açı belirleme örn. Q11 = ACOS Q40
	Ark tanjant Ters tanjant fonksiyonu; karşı dik kenar/yan dik kenar oranından açı belirleme örn. Q12 = ATAN Q50
	Değer kuvvetlerini alma örn. Q15 = 3^3

Programlama: Q Parametreleri

9.10 Formülü doğrudan girme

Yazılım tuşu	Bağlantı fonksiyonu
PI	PI sabiti (3,14159) örn. Q15 = PI
LN	Bir sayının doğal logaritmasını (LN) oluşturma Temel sayı 2,7183 örn. Q15 = LN Q11
LOG	Bir sayının logaritmasını oluşturma; temel sayı 10 örn. Q33 = LOG Q22
EXP	Üst fonksiyon, 2,7183 üstü n örn. Q1 = EXP Q12
NEG	Değerleri negatifleştirme (-1 ile çarpma) örn. Q2 = NEG Q1
INT	Ondalık basamakları kesme İntegral sayı oluşturma örn. Q3 = INT Q42
ABS	Bir sayının mutlak değerini oluşturma örn. Q4 = ABS Q22
FRAC	Bir sayının virgöl önündeki basamaklarını kesme Parçalama örn. Q5 = FRAC Q23
SGN	Sayının ön işaretini kontrol etme örn. Q12 = SGN Q50 İade değeri Q12 = 1 ise Q50 >= 0 İade değeri Q12 = -1 ise Q50 < 0
%	Modül değeri (bölme artanı) hesaplama örn. Q12 = 400 % 360 Sonuç: Q12 = 40

Hesaplama kuralları

Matematik formülleri programlamak için aşağıdaki kurallar geçerlidir:

Çizgi öncesi nokta hesaplaması

$$12 \text{ Q1} = 5 * 3 + 2 * 10 = 35$$

- 1 Hesaplama adımı $5 * 3 = 15$
- 2 Hesaplama adımı $2 * 10 = 20$
- 3 Hesaplama adımı $15 + 20 = 35$

veya

$$13 \text{ Q2} = \text{SQ } 10 - 3^3 = 73$$

- 1 Hesaplama adımı 10'un karesini alın = 100
- 2 Hesaplama adımı 3'ün 3 üssünü alın= 27
- 3 Hesaplama adımı $100 - 27 = 73$

Dağılma yasası

Parantez hesabında dağılma kuralı

$$a * (b + c) = a * b + a * c$$

Programlama: Q Parametreleri

9.10 Formülü doğrudan girme

Giriş örneği

Arctan ile açı hesabının karşı dik kenar (Q12) ile komşu dik kenarın (Q13), sonucunu Q25 atayın:

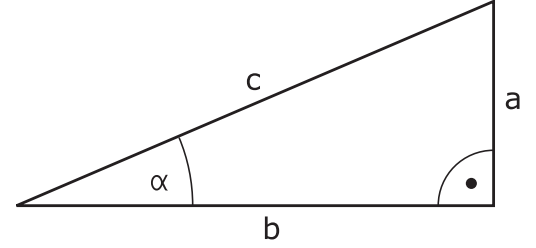
Q

- Formül girişini seçin: **Q** tuşuna ve **FORMÜL** yazılım tuşuna basın veya hızlı girişi kullanın

FORMÜL

Q

- ASCII klavyesindeki **Q** tuşuna basın



SONUÇ İÇİN PARAMETRE NO.?

ENT

- **25** (parametre numarası) girin ve **ENT** tuşuna basın

►

- Yazılım tuşu çubuğu ile geçiş yapın ve arctan fonksiyonunu seçin

ATAN

◀

- Yazılım tuşu çubuğunda geçiş yapın ve parantezleri açın

(

Q

- **12** (Q parametresi numarası) girin

/

- Bölmeyi seçin

Q

- **13** (Q parametresi numarası) girin

)

- Parantezi kapatın ve formül girişini sonlandırın

END

NC örnek tümcesi

37 Q25 = ATAN (Q12/Q13)

9.11 String parametreleri

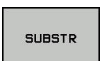
String işleme fonksiyonu

String işlemesi (İngl. string = işaret zinciri) **QS** parametresini kullanarak değişken işaret zincirleri oluşturabilirsiniz. Bu gibi işaret zincirlerini örn. değişken protokoller oluşturmak için **FN 16:F-PRINT** fonksiyonu üzerinden verebilirsiniz.

Bir string parametresine, 255 karakter uzunluğunda bir işaret zinciri (harf, rakam, özel işaret, komut işareti ve boşluk işareti) atayabilirsiniz. Atanan veya okunan değerleri aşağıda tarif edilen fonksiyonlarla işlemeye devam edebilir ve kontrol edebilirsiniz. Q parametresi programlamadaki gibi toplam 2000 QS parametresi kullanıma sunulur.

Diğer bilgiler: Prensipl ve fonksiyon genel görünümü, sayfa 308

STRING FORMÜLÜ ve **FORMÜL Q** parametresi fonksiyonlarında farklı fonksiyonlar String parametreleri işlemek için bulunur.

Yazılım tuşu	STRING FORMÜLÜ fonksiyonu	Sayfa
	String parametresi atama	356
	String parametrelerini zincirleyin	356
	Nümerik değeri bir string parametresine dönüştürün	357
	Parça dizesini string parametresinden kopyalayın	358
Yazılım tuşu	String fonksiyonu FORMÜL fonksiyonunda	Sayfa
	Sayısal değerde string parametresini dönüştürün	359
	String parametresini kontrol edin	360
	String parametresi uzunluğunu tespit edin	361
	Alfabetik sıra dizilimini karşılaştırın	362



STRING FORMÜLÜ fonksiyonunu kullanırsanız uygulanacak hesap işleminin sonucu her zaman bir stringdir. **STRING FORMÜLÜ** fonksiyonunu kullanırsanız uygulanacak hesap işleminin sonucu her zaman bir sayısal değerdir.

9.11 String parametreleri

String parametresi atama

String değişkenlerini kullanmadan önce bunları atamalısınız. Bunun için **DECLARE STRING** komutunu kullanın.

SPEC
FCT

- Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın

PROGRAM
FONKS.

- Fonksiyon menüsünü açma

DİZGE
FONKS.

- String fonksiyonlarını seçin

DECLARE
STRING

- **DECLARE STRING** fonksiyonunu seçin

NC örnek tümcesi

```
37 DECLARE STRING QS10 = "MALZEME"
```

String parametrelerini zincirleme

Zincirleme operatörü (String parametresi | | String parametresi) ile birden çok String parametresini birbiriyle birleştirebilirsiniz.

SPEC
FCT

- Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.

- Fonksiyon menüsünü açma

DİZGE
FONKS.

- String fonksiyonlarını seçin

STRING-
FORMÜLÜ

- **STRING FORMÜLÜ** fonksiyonunu seçin
- TNC'in zincirlenmiş String'i kaydetmesini istediğiniz String parametre numarasını **ENT** tuşu ile onaylayın
- String parametre numarasını **ilk** parça stringine kaydederek girin, **ENT** tuşu ile onaylayın: TNC, | | zincirleme sembolünü gösterir
- **ENT** tuşu ile onaylayın
- String parametre numarasını **ikinci** parça stringine kaydederek girin, **ENT** tuşu ile onaylayın
- İşlemi tekrarlayarak, tüm zincirlenmiş bölüm stringleri seçilene kadar yapın, **END** tuşu ile sonlandırın

Örnek: QS10 komple metni QS12, QS13 ve QS14 içermelidir

```
37 QS10 = QS12 || QS13 || QS14
```

Parametre içerikleri:

- QS12: Malzeme
- QS13: Durum:
- QS14: Iskarta
- QS10: Malzeme Durumu: Iskarta

Nümerik değeri bir string parametresine dönüştürme

TOCHAR fonksiyonu ile TNC sayısal değeri String parametresine dönüştürür. Bu şekilde sayısal değerleri bir String değişkeniyle zincirleyebilirsiniz.

SPEC
FCT

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.

- ▶ Fonksiyon menüsünü açma

DİZGE
FONKS.

- ▶ String fonksiyonlarını seçin

STRING-
FORMÜLÜ

- ▶ **STRING FORMÜLÜ** fonksiyonunu seçin

TOCHAR

- ▶ Sayısal değeri String parametresine dönüştürme fonksiyonunu seçin
- ▶ TNC'nin dönüştürmesini istediğiniz sayıyı veya Q parametresini girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ İsterseniz TNC'nin dönüştürmesini istediğiniz, virgül sonrası hane sayısını girebilir, **ENT** tuşuyla onaylayabilirsiniz
- ▶ Parantez baskısını **ENT** tuşuyla kapatabilir ve girişi **END** tuşuyla sonlandırabilirsiniz

Örnek: String parametresi QS11'de Q50 parametresini dönüştürün, 3ondalık hanesini kullanın

```
37 QS11 = TOCHAR ( DAT+Q50 DECIMALS3 )
```

9 Programlama: Q Parametreleri

9.11 String parametreleri

Bir string parametresinden parça string kopyalama

SUBSTR fonksiyonu ile String parametresinden tanımlanabilir alanı kopyalayabilirsiniz.

SPEC
FCT

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.

- ▶ Fonksiyon menüsünü açma

DİZGE
FONKS.

- ▶ String fonksiyonlarını seçin

STRING-
FORMÜLÜ

- ▶ **STRING FORMÜLÜ** fonksiyonunu seçin
- ▶ TNC'nin, kopyalanan sıra dizilimini kaydedeceği parametre numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın

SUBSTR

- ▶ Parça dizinin çıkartılması fonksiyonunu seçin
- ▶ Parça stringi çıkartmak istediğiniz QS parametre numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Parça stringi kopyalamak istediğiniz yerin numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Kopyalamak istediğiniz işaretlerin sayısını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Parantez baskısını **ENT** tuşuyla kapatabilir ve girişi **END** tuşuyla sonlandırabilirsiniz



Metin sırasının ilk karakteri dahili olarak 0 hanesinde başlamasına dikkat edin.

Örnek: QS10 string parametresinden, üçüncü hanesinden itibaren (BEG2) dört işaret uzunluğunda parça stringi (LEN4) okunuyor

```
37 QS13 = SUBSTR ( SRC_QS10 BEG2 LEN4 )
```

Sayısal değerde string parametresini dönüştürün

TONUMB fonksiyonu String parametresini sayısal değere dönüştürür. Dönüştürülecek olan değer, sayısal değer olarak kalmalıdır.



Dönüştürülecek olan QS parametresi, sadece tek bir sayısal değer içermeli, aksi takdirde TNC hata mesajı verecektir.

Q

- Q parametresi fonksiyonlarını seçin

FORMÜL

- **FORMÜL** fonksiyonunu seçin
- Parametrenin numarasını girin, TNC'nin sayısal değeri kaydedecek olanı belirtin, **ENT** tuşu ile onaylayın

<

- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın

TONUMB

- String parametresini sayısal değere dönüştürme fonksiyonunu seçin
- TNC'nin dönüştürmesini istediğiniz QS parametre numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- Parantez baskısını **ENT** tuşu ile kapatabilir ve girişi **END** tuşu ile sonlandırabilirsiniz

Örnek: Q82 parametresinde QS11 string parametresini dönüştürün

```
37 Q82 = TONUMB ( SRC_QS11 )
```

9 Programlama: Q Parametreleri

9.11 String parametreleri

String parametresini kontrol etme

INSTR fonksiyonu ile String parametresinin başka bir string parametresinde bulunup bulunmadığını veya nerede olduğunu kontrol edebilirsiniz.

-  ► Q parametresi fonksiyonlarını seçin
-  ► **FORMÜL** fonksiyonunu seçin
- Sonuç için Q parametresi numarasını girin ve **ENT** tuşuyla onaylayın. TNC, parametrede aranan metnin başladığı yeri kaydeder
-  ► Yazılım tuşu çubuğunda geçiş yapın
-  ► String parametresini kontrol etmek için fonksiyon seçin
- QS parametre numarasını aranacak metne kaydederek girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- TNC'nin aramasını istediğiniz QS parametre numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- Parça Stringini aramak istediğiniz yerin numarasını girin, **ENT** tuşu ile onaylayın
- Parantez baskısını **ENT** tuşu ile kapatabilir ve girişi **END** tuşu ile sonlandırabilirsiniz



Metin sırasının ilk karakteri dahili olarak 0 hanesinde başlamasına dikkat edin.

TNC aranan parça stringini bulamazsa aranan stringin toplam uzunluğunu (sayım burada 1'den başlar) sonuç parametresine kaydeder.

Aranan parça string'i için birden çok sonuç bulunuyorsa TNC parça Stringini bulduğu ilk haneyi gösterir.

Örnek: QS10 aramasında, QS13 parametresindeki metne bakın. Üçüncü yerden aramayı başlatın

```
37 Q50 = INSTR ( SRC_QS10 SEA_QS13 BEG2 )
```

String parametresi uzunluğunu tespit edin

STRLEN fonksiyonu seçilebilir string paramtresinde kayıtlı metnin uzunluğunu belirtir.

- 
 - ▶ Q parametre fonksiyonunun seçilmesi
- 
 - ▶ **FORMÜL** fonksiyonunu seçin
 - ▶ TNC'nin, tespit edilecek string uzunluğunu kaydetmesini istediğiniz Q parametresi numarasını **ENT** tuşuyla onaylayın
- 
 - ▶ Yazılım tuşu çubuğunda geçiş yapın
- 
 - ▶ String parametreleri metin uzunluğunu tespit etme için fonksiyon seçin
 - ▶ TNC'nin tespit etmesini istediğiniz uzunluğunun QS parametre numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
 - ▶ Parantez baskısını **ENT** tuşuyla kapatabilir ve girişi **END** tuşuyla sonlandırabilirsiniz

Örnek: QS15 uzunluğunu tespit edin

```
37 Q52 = STRLEN ( SRC_QS15 )
```

9 Programlama: Q Parametreleri

9.11 String parametreleri

Alfabetik sıra dizilimini karşılaştırma

STRCOMP fonksiyonu ile alfabetik sıra diziliminde String parametrelerini karşılaştırın.

-  ▶ Q parametre fonksiyonunun seçilmesi
-  ▶ **FORMÜL** fonksiyonunu seçin
▶ TNC'nin, karşılaştırma sonucunu kaydetmesini istediğiniz Q parametresi numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
-  ▶ Yazılım tuşu çubuğunda geçiş yapın
-  ▶ String parametrelerini karşılaştıracak fonksiyonu seçin
▶ TNC'nin karşılaştırmasını istediğiniz ilk QS parametre numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
▶ TNC'nin karşılaştırmasını istediğiniz ikinci QS parametre numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
▶ Parantez baskısını **ENT** tuşuyla kapatabilir ve girişi **END** tuşuyla sonlandırabilirsiniz



TNC aşağıdaki sonuçları verir:

- **0**: Karşılaştırılan QS parametresi aynıdır
- **-1**: İlk QS parametresi alfabetik olarak, ikinci QS parametresinin **önünde**
- **+1**: İlk QS parametresi alfabetik olarak, ikinci QS parametresinin **arkasında**

Örnek: QS12 ve QS14 alfabetik sıra dizilimini karşılaştırın

```
37 Q52 = STRCOMP ( SRC_QS12 SEA_QS14 )
```

Makine parametrelerini okuma

CFGREAD fonksiyonu ile TNC'nin makine parametrelerini sayısal değer veya string olarak okuyabilirsiniz.

Bir makine parametresini okumak için parametre adını, parametre nesnesini ve mevcutsa grup adını ve indeksi TNC'nin konfigürasyon düzenleyicisinde tespit etmelisiniz:

Sembol	Tipi	Anlamı	Örnek
	Key	Makine parametresinin grup adı (mevcutsa)	CH_NC
	Antite	Parametre nesnesi (isim „Cfg...” ile başlar)	CfgGeoCycle
	Öz nitelik	Makine parametresinin adı	displaySpindleErr
	İndeks	Makine parametresinin liste indeksi (mevcutsa)	[0]



Kullanıcı parametresi için konfigürasyon düzenleyicisinde bulunuyorsanız mevcut parametrenin görüntüsünü değiştirebilirsiniz. Standart ayarlı parametreler kısa ve açıklayıcı metinlerle gösterilir. Parametrelerin gerçek sistem adlarının görünmesi için bölünmüş ekran tuşuna basın ve ardından **SİSTEM ADINI GÖSTER** yazılım tuşuna basın. Standart görünüme geri dönmek için aynı yolu izleyin.

CFGREAD fonksiyonu ile bir makine parametresini sorgulamadan önce, en az bir QS parametresini özniteliği, nesne adı ve grup adıyla birlikte tanımlamalısınız.

Aşağıdaki parametreler CFGREAD fonksiyonunun diyalogunda sorgulanır:

- **KEY_QS**: Makine parametresinin grup adı (Key)
- **TAG_QS**: Makine parametresinin nesne adı (Antite)
- **ATR_QS**: Makine parametresinin adı (Öz nitelik)
- **IDX**: Makine parametresinin indeksi

Programlama: Q Parametreleri

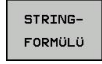
9.11 String parametreleri

Makine parametresine ait String'i okumak

Makine parametresinin içeriğini String olarak bir QS parametresinde kaydedin:



- Q tuşuna basın



- **STRING FORMÜLÜ** fonksiyonunu seçin
- TNC'nin makine parametresini kaydetmesi gereken String parametre numarasını girin ve **ENT** tuşuyla onaylayın
- **CFGREAD** fonksiyonunu seçin
- Key, antite ve öz nitelik için string parametre numaralarını girin **ENT** tuşu ile onaylayın
- Gerektiğinde indeksin numarasını girin ya da diyalogu **NO ENT** ile atlayın
- Parantez baskısını **ENT** tuşu ile kapatabilir ve girişi **END** tuşu ile sonlandırabilirsiniz

Örnek: Dördüncü eksenin eksen tanımını String olarak okuyun

Konfigürasyon editöründe parametre ayarı

DisplaySettings

CfgDisplayData

axisDisplayOrder

[0] ila [5]

14 DECLARE STRINGQS11 = ""	Key için string parametresi atamak
15 DECLARE STRINGQS12 = "CFGDISPLAYDATA"	Antite için string parametresi atamak
16 DECLARE STRINGQS13 = "AXISDISPLAYORDER"	Parametre adı için string parametresi atamak
17 QS1 = CFGREAD(KEY_QS11 TAG_QS12 ATR_QS13 IDX3)	Makine parametreleri okuyun

Makine parametresine ait sayı değerini okuyun

Makine parametresinin değerini sayısal değer olarak bir QS parametresinde kaydedin:



- Q parametresi fonksiyonlarını seçin



- **FORMÜL** fonksiyonunu seçin
- TNC'nin makine parametresini kaydetmesi gereken Q parametre numarasını girin ve **ENT** tuşu ile onaylayın
- **CFGREAD** fonksiyonunu seçin
- Key, antite ve öz nitelik için string parametre numaralarını girin **ENT** tuşu ile onaylayın
- Gerektiğinde indeksin numarasını girin ya da diyalogu **NO ENT** ile atlayın
- Parantez baskısını **ENT** tuşu ile kapatabilir ve girişi **END** tuşu ile sonlandırabilirsiniz

Örnek: Bindirme faktörünü Q-Parametre olarak okumak**Konfigürasyon editöründe parametre ayarı**

ChannelSettings

CH_NC

CfgGeoCycle

pocketOverlap

14 DECLARE STRINGQS11 = "CH_NC"	Key için string parametresi atamak
15 DECLARE STRINGQS12 = "CFGGEOCYCLE"	Antite için string parametresi atamak
16 DECLARE STRINGQS13 = "POCKETOVERLAP"	Parametre adı için string parametresi atamak
17 Q50 = CFGREAD(KEY_QS11 TAG_QS12 ATR_QS13)	Makine parametreleri okuyun

Programlama: Q Parametreleri

9.12 Ön tanımlı Q parametreleri

9.12 Ön tanımlı Q parametreleri

Q parametresi Q100 ila Q199 arası, TNC tarafından değerlerle tanımlanır. Q parametreleri atanır:

- PLC'deki değerler
- Alet ve mil ayrıntıları
- İşletim konumuyla ilgili ayrıntılar
- Tarama sistemi döngülerinde ölçüm sonuçları vs.

TNC, önceden doldurulan Q108, Q114 ve Q115 - Q117 Q parametresini güncel programın ilgili ölçü biriminde kaydeder.



Belirlenen Q parametresi (QS parametresi) **Q100** ve **Q199** (**QS100** ve **QS199**) arasında NC programından hesap parametresi olarak alamazsınız, aksi takdirde istenmeyen etkiler ortaya çıkabilir.

PLC'deki değerler: Q100 ila Q107

TNC, parametre Q100 ila Q107 arası PLC'deki değerleri NC programına devralmak için kullanır.

Aktif alet yarıçapı: Q108

Alet yarıçapının aktif değeri Q108'e atanır. Q108'in oluştuğu:

- R alet yarıçapı (alet tablosu veya **TOOL DEF** tümcesi)
- Alet tablosundaki DR delta değeri
- Delta değeri DR, **TOOL CALL** tümcesinden



TNC güncel alet yarıçapını elektrik kesintisinin dışında da kaydeder.

Alet ekseni: Q109

Q109 parametre değeri geçerli alet ekseni değerine bağlıdır:

Alet ekseni	Parametre değeri
Alet ekseni tanımlı değil	Q109 = -1
X ekseni	Q109 = 0
Y ekseni	Q109 = 1
Z ekseni	Q109 = 2
U ekseni	Q109 = 6
V ekseni	Q109 = 7
W ekseni	Q109 = 8

Mil konumu: Q110

Q110 parametrelerinin değeri son olarak programlanmış mil için M fonksiyonuna bağlıdır:

M Fonksiyonu	Parametre değeri
Mil konumu tanımsız	Q110 = -1
M3: Mil AÇIK, saat yönünde	Q110 = 0
M4: Mil AÇIK, saat yönü tersinde	Q110 = 1
M5 sonrası M3	Q110 = 2
M5 sonrası M4	Q110 = 3

Soğutucu beslemesi: Q111

M Fonksiyonu	Parametre değeri
M8: Soğutucu madde AÇIK	Q111 = 1
M9: Soğutucu madde KAPALI	Q111 = 0

Bindirme faktörü: Q112

TNC, Q112'ye bindirme faktörünün cep frezesine atar.

Program ölçüm bilgileri: Q113

Q113 parametre değeri, PGM CALL yuvalamalarında ilk olarak başka programları çağıran programın, program ölçüm bilgilerine bağlıdır.

Ana programların ölçüm bilgileri	Parametre değeri
Metrik sistem (mm)	Q113 = 0
İnç sistemi (inç)	Q113 = 1

Alet Uzunluğu: Q114

Alet uzunluğunun geçerli değeri Q114'e atanır.



TNC güncel alet uzunluğunu elektrik kesintisi olduğunda da kaydeder.

Programlama: Q Parametreleri

9.12 Ön tanımlı Q parametreleri

Program akışı sırasında tarama sonrası koordinatlar

Parametre Q115 ile Q119 arası, 3D tarama sistemi sonrasında programlanan ölçülerde, tarama süresi anındaki mil pozisyon koordinatlarına sahiptir. Koordinatlar **manuel işletim**, işletim türünde aktif olan referans noktasına istinat ederler.

Tarama mili uzunluğu ve tarama bilyesi yarıçapı, bu koordinatlar için dikkate alınmaz.

Koordinat eksen	Parametre değeri
X eksen	Q115
Y eksen	Q116
Z eksen	Q117
IV. Eksen Makineye bağlı	Q118
V. eksen Makineye bağlı	Q119

TT 130 ile otomatik alet ölçümünde gerçek/nominal değer sapması

Gerçek- nominal sapma	Parametre değeri
Alet uzunluğu	Q115
Alet yarıçapı	Q116

Malzeme açılarıyla çalışma düzleminin hareket edilmesi: TNC tarafından hesaplanılan devir eksenleri için koordinatlarla

Koordinatlar	Parametre değeri
A eksen	Q120
B eksen	Q121
C eksen	Q122

Tarama sistemi döngülerinin ölçüm sonuçları
Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Ölçülen gerçek değerler	Parametre değeri
Bir doğrunun açısı	Q150
Ana eksen ortası	Q151
Yan eksen ortası	Q152
Çap	Q153
Cep uzunluğu	Q154
Cep genişliği	Q155
Seçilen eksen döngüsündeki uzunluk	Q156
Orta eksen durumu	Q157
A eksen açısı	Q158
B eksen açısı	Q159
Seçilen eksen döngüsündeki koordinat	Q160
Tespit edilen sapma	Parametre değeri
Ana eksen ortası	Q161
Yan eksen ortası	Q162
Çap	Q163
Cep uzunluğu	Q164
Cep genişliği	Q165
Ölçülen uzunluk	Q166
Orta eksen durumu	Q167
Tespit edilen hacimsel açı	Parametre değeri
A eksen çevresinde dönme	Q170
B eksen çevresinde dönme	Q171
C eksen çevresinde dönme	Q172
Malzeme durumu	Parametre değeri
İyi	Q180
Ek işleme	Q181
Iskarta	Q182

Programlama: Q Parametreleri

9.12 Ön tanımlı Q parametreleri

BLUM lazeriyle alet ölçümü	Parametre değeri
Rezerve	Q190
Rezerve	Q191
Rezerve	Q192
Rezerve	Q193
Dahili kullanım için rezerve edilmiştir	Parametre değeri
Döngüler için hatırlatıcı	Q195
Döngüler için hatırlatıcı	Q196
Döngüler için hatırlatma (işlenecek resimler)	Q197
Son aktif ölçüm döngüsünün numarası	Q198
TT ile alet ölçümü durumu	Parametre değeri
Alet tolerans içinde	Q199 = 0,0
Alet aşınmış (LTOL/RTOL aşılmış)	Q199 = 1,0
Alet kırılmış (LBREAK/RBREAK aşılmış)	Q199 = 2,0

Germe durumunun kontrolü: Q601

Q601 parametresinin değeri, germe durumu VSC'nin kamera tabanlı kontrolünün durumunu gösterir.

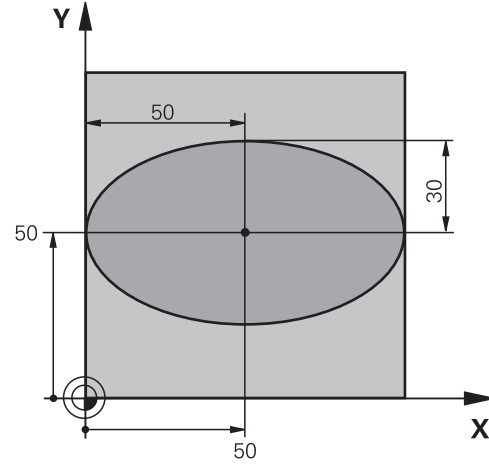
Durum	Parametre değeri
Hata yok	Q601 = 1
Hata	Q601 = 2
Herhangi bir denetim alanı tanımlanmadı veya çok az referans görüntü	Q601 = 3
Dahili hata (sinyal yok, kamera hatası vb.)	Q601 = 10

9.13 Programlama örnekleri

Örnek: Elips

Program akışı

- Elips kontura pek çok küçük doğru parçasıyla yaklaşılır (Q7 üzerinden tanımlanır). Ne kadar çok hesaplama adımı tanımlanmışsa, bir o kadar kontur düz olur
- Freze yönünü düzlemdeki başlangıç açısı ve son açıyla belirlersiniz:
İşleme saat yönünde:
Başlangıç açısı > Son açı
İşleme saat yönünün tersine:
Başlangıç açısı < son açı
- Alet yarıçapı dikkate alınmaz



0 BEGIN PGM ELLIPSE MM	
1 FN 0: Q1 = +50	X eksen merkezi
2 FN 0: Q2 = +50	Y eksen merkezi
3 FN 0: Q3 = +50	X yarı eksen
4 FN 0: Q4 = +30	Y yarı eksen
5 FN 0: Q5 = +0	Düzlemde başlangıç açısı
6 FN 0: Q6 = +360	Düzlemde son açısı
7 FN 0: Q7 = +40	Hesaplama adımı sayısı
8 FN 0: Q8 = +0	Elipsin dönme konumu
9 FN 0: Q9 = +5	Freze derinliği
10 FN 0: Q10 = +100	Derinlik beslemesi
11 FN 0: Q11 = +350	Freze beslemesi
12 FN 0: Q12 = +2	Ön pozisyona getirme için güvenlik mesafesi
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham madde tanımı
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Alet çağırma
16 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirin
17 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
18 L Z+100 R0 FMAX M2	Aleti içeri sürün, program sonu
19 LBL 10	Alt program 10: Çalışma
20 CYCL DEF 7.0 SIFIR KAYDIRMA	Sıfır noktasını elipsin ortasına kaydırın
21 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
22 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
23 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Düzlemdeki dönme konumunu hesaplama
24 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
25 Q35 = (Q6 -Q5) / Q7	Açı adımını hesaplama
26 Q36 = Q5	Başlangıç açısının kopyalanması

9 Programlama: Q Parametreleri

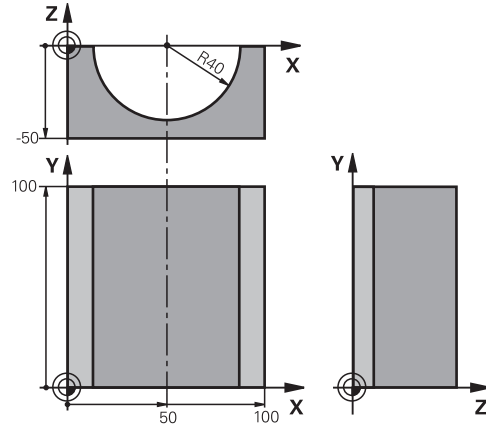
9.13 Programlama örnekleri

27 Q37 = 0	Kesim sayacını ayarlama
28 Q21 = Q3 *COS Q36	Başlangıç noktasının X koordinatını hesaplama
29 Q22 = Q4 *SIN Q36	Başlangıç noktasının Y koordinatını hesaplama
30 L X+Q21 Y+Q22 R0 FMAX M3	Düzlemde başlangıç noktası
31 L Z+Q12 R0 FMAX	Mil eksenindeki güvenlik mesafesine ön konumlandırma
32 L Z-Q9 R0 FQ10	Çalışma derinliğine hareket
33 LBL 1	
34 Q36 = Q36 +Q35	Açıyı güncelleme
35 Q37 = Q37 +1	Kesim sayacını güncelleme
36 Q21 = Q3 *COS Q36	Geçerli X koordinatını hesaplama
37 Q22 = Q4 *SIN Q36	Geçerli Y koordinatını hesaplama
38 L X+Q21 Y+Q22 R0 FQ11	Bir sonraki noktaya yaklaşma
39 FN 12: IF +Q37 LT +Q7 GOTO LBL 1	İşlem tamamlama sorgusu, eğer evetse LBL 1'e geri çekme
40 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Dönmeyi sıfırlama
41 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
42 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktası yer değişimi sıfırlama
43 CYCL DEF 7.1 X+0	
44 CYCL DEF 7.2 Y+0	
45 L Z+Q12 R0 FMAX	Güvenlik mesafesine hareket
46 LBL 0	Alt program sonu
47 END PGM ELLIPSE MM	

Örnek: Yarıçap frezesi ile silindir içbükeyi

Program akışı

- Program sadece yarıçap frezesi ile, bilye merkezine dayanan alet uzunluğuyla çalışır
- Silindir konturu pek çok küçük doğru parçalarıyla yaklaşılır (Q13 üzerinden tanımlanır). Ne kadar çok kesim tanımlanmışsa, bir o kadar kontur düz olur
- Silindir uzunlamasına kesimlerle (burada: Y eksenine paralel olarak) frezelenir
- Freze yönünü alandaki başlangıç açısı ve son açıyla belirlersiniz:
İşleme saat yönünde:
Başlangıç açısı > Son açı
İşleme saat yönünün tersine:
Başlangıç açısı < son açı
- Alet yarıçapı otomatik düzeltilir



0 BEGIN PGM ZYLIN MM	
1 FN 0: Q1 = +50	X eksenli merkezi
2 FN 0: Q2 = +0	Y eksenli merkezi
3 FN 0: Q3 = +0	Z eksenli merkezi
4 FN 0: Q4 = +90	Boşluk başlangıcı açısı (Z/X düzlemi)
5 FN 0: Q5 = +270	Boşluk son açısı (Z/X düzlemi)
6 FN 0: Q6 = +40	Silindir yarıçapı
7 FN 0: Q7 = +100	Silindir uzunluğu
8 FN 0: Q8 = +0	X/Y düzlemindeki dönme konumu
9 FN 0: Q10 = +5	Silindir yarıçapı ölçüsü
10 FN 0: Q11 = +250	Derin kesme beslemesi
11 FN 0: Q12 = +400	Freze beslemesi
12 FN 0: Q13 = +90	Kesme sayısı
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Ham parça tanımı
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Alet çağırma
16 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
17 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
18 FN 0: Q10 = +0	Ölçüyü sıfırlama
19 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
20 L Z+100 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu

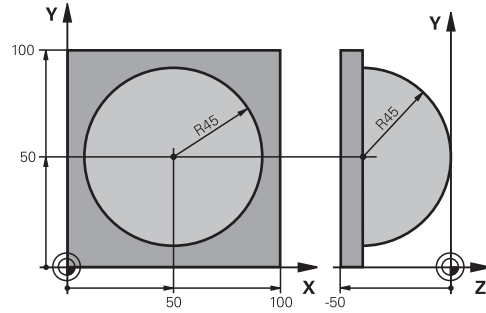
9 Programlama: Q Parametreleri

9.13 Programlama örnekleri

21 LBL 10	Alt program 10: Çalışma
22 Q16 = Q6 -Q10 - Q108	Hesaplanan silindir yarıçapına dayanan ölçü ve alet
23 FN 0: Q20 = +1	Kesim sayacını ayarlama
24 FN 0: Q24 = +Q4	Boşluk başlangıcı açısını (Z/X düzlemi) kopyalayın
25 Q25 = (Q5 -Q4) / Q13	Açı adımını hesaplama
26 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktasını silindirin ortasına (X eksenine) kaydırın
27 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
28 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
29 CYCL DEF 7.3 Z+Q3	
30 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Düzlemdeki dönme konumunu hesaplama
31 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
32 L X+0 Y+0 R0 FMAX	Düzlemde silindir ortasına ön konumlandırma
33 L Z+5 R0 F1000 M3	Mil ekseninde ön konumlandırma
34 LBL 1	
35 CC Z+0 X+0	Z/X düzleminde kutup ayarlama
36 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Silindiri başlangıç pozisyonuna getirin, malzemeye çapraz daldırın
37 L Y+Q7 R0 FQ12	Y+ yönünde uzunlamasına kesim
38 FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Kesim sayacını güncelleme
39 FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Hacimsel açıyı güncelleştirme
40 FN 11: IF +Q20 GT +Q13 GOTO LBL 99	İşlem tamamlama sorgusu, eğer evetse sona atlayın
41 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Bir sonraki kesim uzunluğu için yaklaşık "kaviste" hareket edin
42 L Y+0 R0 FQ12	Y- yönünde uzunlamasına kesim
43 FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Kesim sayacını güncelleme
44 FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Hacimsel açıyı güncelleştirme
45 FN 12: IF +Q20 LT +Q13 GOTO LBL 1	İşlem tamamlama sorgusu, eğer evetse LBL 1'e geri gitme
46 LBL 99	
47 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Dönmeyi sıfırlama
48 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
49 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktası kaydırmasını sıfırlama
50 CYCL DEF 7.1 X+0	
51 CYCL DEF 7.2 Y+0	
52 CYCL DEF 7.3 Z+0	
53 LBL 0	Alt program sonu
54 END PGM ZYLIN	

Örnek: Şaftlı frezelemeli konveks bilye**Program akışı**

- Program sadece şaftlı frezelerle çalışır
- Bilye konturu pek çok küçük düz parçalarla yaklaşılr (Z/X düzlemi Q14 üzerinden tanımlanır). Açı adımı ne kadar küçük tanımlanmışsa, kontur bir o kadar düz olur
- Kontur kesiminin sayısını, düzlemdeki açı adımıyla belirlersiniz (Q18 üzerinden)
- Bilye 3D kesiminde aşağıdan yukarıya doğru frezelenir
- Alet yarıçapı otomatik düzeltilir



0 BEGIN PGM KUGEL MM	
1 FN 0: Q1 = +50	X eksenini merkezi
2 FN 0: Q2 = +50	Y eksenini merkezi
3 FN 0: Q4 = +90	Boşluk başlangıcı açısı (Z/X düzlemi)
4 FN 0: Q5 = +0	Boşluk son açısı (Z/X düzlemi)
5 FN 0: Q14 = +5	Boşluktaki açı adımı
6 FN 0: Q6 = +45	Bilye yarıçapı
7 FN 0: Q8 = +0	X/Y düzlemindeki başlangıç açısının dönme konumu
8 FN 0: Q9 = +360	X/Y düzlemindeki son açının dönme konumu
9 FN 0: Q18 = +10	Kumlama için X/Y düzleminde açı adımı
10 FN 0: Q10 = +5	Kumlama için bilye yarıçapı ölçüsü
11 FN 0: Q11 = +2	Mil ekseninde ön konumlandırma için güvenlik mesafesi
12 FN 0: Q12 = +350	Freze beslemesi
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Ham parça tanımı
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Alet çağırma
16 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
17 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
18 FN 0: Q10 = +0	Ölçüyü sıfırlama
19 FN 0: Q18 = +5	Perdahlama için X/Y düzleminde açı adımı
20 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
21 L Z+100 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
22 LBL 10	Alt program 10: Çalışma
23 FN 1: Q23 = +Q11 + +Q6	Ön pozisyonlama için Z koordinatını hesaplayın
24 FN 0: Q24 = +Q4	Boşluk başlangıcı açısını (Z/X düzlemi) kopyalama
25 FN 1: Q26 = +Q6 + +Q108	Ön pozisyona getirmek için bilye yarıçapını düzeltin
26 FN 0: Q28 = +Q8	Düzlemdeki dönme konumunu kopyalayın
27 FN 1: Q16 = +Q6 + -Q10	Bilye yarıçapında ölçüye dikkat edin
28 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktasını bilyenin ortasına kaydırın
29 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
30 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
31 CYCL DEF 7.3 Z-Q16	

9 Programlama: Q Parametreleri

9.13 Programlama örnekleri

32 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Düzlemdeki başlangıç açısı dönme konumunu hesaplayın
33 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
34 LBL 1	Mil ekseninde ön konumlandırma
35 CC X+0 Y+0	Ön pozisyona getirmek için X/Y düzleminde kutup ayarlama
36 LP PR+Q26 PA+Q8 R0 FQ12	Düzlemde ön konumlandırma
37 CC Z+0 X+Q108	Alet yarıçapında kaydırılmış Z/X düzlemi kutup ayarlama
38 L Y+0 Z+0 FQ12	Derinlemesine hareket
39 LBL 2	
40 LP PR+Q6 PA+Q24 FQ12	Yaklaşık "kaviste" yukarıya doğru hareket
41 FN 2: Q24 = +Q24 - +Q14	Hacimsel açığı güncelleştirme
42 FN 11: IF +Q24 GT +Q5 GOTO LBL 2	Kavisin tamamlama sorgusu, eğer değilse LBL 2'ye geri dön
43 LP PR+Q6 PA+Q5	Boşlukta son açığa yaklaşma
44 L Z+Q23 R0 F1000	Mil ekseninde içeri sürme
45 L X+Q26 R0 FMAX	Bir sonraki kavis için ön konumlandırma
46 FN 1: Q28 = +Q28 + +Q18	Düzlemdeki dönme konumunu güncelleyin
47 FN 0: Q24 = +Q4	Hacimsel açığı sıfırlayın
48 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Yeni dönme konumunu etkinleştirin
49 CYCL DEF 10.0 ROT+Q28	
50 FN 12: IF +Q28 LT +Q9 GOTO LBL 1	
51 FN 9: IF +Q28 EQU +Q9 GOTO LBL 1	İşlem tamamlama sorgusu, eğer evetse LBL 1'e geri çekme
52 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Dönmeyi sıfırlama
53 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
54 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktası kaydırmasını sıfırlama
55 CYCL DEF 7.1 X+0	
56 CYCL DEF 7.2 Y+0	
57 CYCL DEF 7.3 Z+0	
58 LBL 0	Alt program sonu
59 END PGM KUGEL MM	

10

**Programlama: Ek
fonksiyonlar**

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.1 M ve STOP ek fonksiyonlarını girin

10.1 M ve STOP ek fonksiyonlarını girin

Temel bilgiler

TNC'nin – M fonksiyonları diye isimlendirilen – ek fonksiyonları ile kumanda ettikleriniz

- program akışı, örn. program akışındaki bir kesinti
- Mil devri ve soğutucu maddenin açılması ve kapatılması gibi makine fonksiyonları
- aletin hat davranışı



Makine üreticisi, bu el kitabında açıklanmayan ek fonksiyonları serbest bırakabilir. Makine el kitabını dikkate alın!

Bir konumlama tümcesinin sonunda veya ayrı bir tümcede en fazla dört M ek fonksiyonları girebilirsiniz. TNC daha sonra şu diyalogu gösterir: **Ek fonksiyon M?**

Alışılmış olarak diyalogda sadece ek fonksiyon numarasını girersiniz. Bazı ek fonksiyonlarda diyalog devam ettirilir, böylece bu fonksiyonla ilgili parametreyi girebilirsiniz.

Manuel işletim ve Elektr. el çarkı işletim türlerinde ek fonksiyonları **M** yazılım tuşuyla girin.

Ek fonksiyonların etkililiği

Bazı ek fonksiyonların, ilgili NC tümcesindeki sırasına bağlı olmadan, bir konumlama tümcesi başında etkili olmasına, diğer birinin tümce sonunda etkili olmasına dikkat edin.

Ek fonksiyonlar, çağrıldıkları tümceden itibaren etki eder.

Bazı ek fonksiyonlar sadece programlandıkları tümcede geçerli olur. Bir ek fonksiyon sadece tümce bazında etkili değilse bunları devamındaki bir tümcede ayrı bir M fonksiyonu ile tekrar kaldırmamız gerekir veya TNC tarafından program sonunda otomatik kaldırılır.



Bir NC tümcesinde birden fazla M fonksiyonu programlanmışsa uygulamadaki sıra aşağıdaki şekilde olur:

- Tümce başlangıcında etkin olan M fonksiyonları, tümce bitişinde etkin olanlardan önce uygulanır
- Tüm M fonksiyonlarının tümce başlangıcında veya tümce bitişinde etkin olması halinde uygulama, programlanan sırada yapılır

Ek fonksiyonu DURDUR tümcesinde girin

Programlanan bir **DURDUR** tümcesi, örn. bir alet denemesi için program akışını veya program testini keser. Bir **DURDUR** tümcesinde bir M ek fonksiyonunu programlayabilirsiniz:

STOP

- ▶ Program akışı kesintisini programlayın: **DURDUR** tuşuna basın
- ▶ **M** ek fonksiyonunu girin

NC örnek tümceleri

87 STOP M6

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.2 Program akışı kontrolü, mil ve soğutucu madde için ek fonksiyonlar

10.2 Program akışı kontrolü, mil ve soğutucu madde için ek fonksiyonlar

Genel bakış



Makine üreticisi aşağıda açıklanan ek fonksiyonların çalışmasını etkileyebilir. Makine el kitabını dikkate alın!

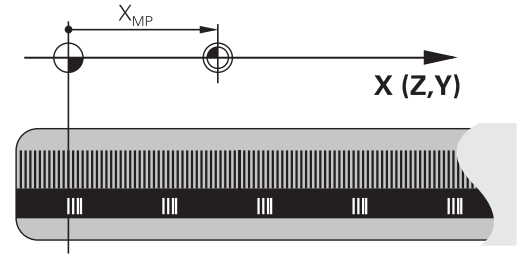
M	Etki	Tümcedeki etki -	Başlangıç	Son
M0	Program akışı DURDURMA Mil DURDURMA			■
M1	Seçime bağlı program akışı DURDURMA gerekirse Mil DURDURMA gerekirse Soğutucu madde KAPALI (program testinde etki etmez, fonksiyon makine üreticisi tarafından belirlenir)			■
M2	Program akışı DURDUR Mil DURDUR Soğutucu madde kapalı Tümce 1'e geri atlama Durum göstergesini silme Fonksiyon kapsamı, clearMode (No.100901) makine parametresine bağlıdır			■
M3	Mil AÇIK saat yönünde		■	
M4	Mil, saat yönünün tersi yönde AÇIK		■	
M5	Mil DURDURMA			■
M6	Alet değişimi Mil DURDURMA Program akışı DURDURMA			■
M8	Soğutucu madde AÇIK		■	
M9	Soğutucu madde KAPALI			■
M13	Mil AÇIK saat yönünde Soğutucu madde AÇIK		■	
M14	Mil AÇIK saat yönü tersine Soğutucu madde açık		■	
M30	M2 gibi			■

10.3 Koordinat bilgileri için ek fonksiyonlar

Makine bazlı koordinatları programlama M91/M92

Ölçek sıfır noktası

Ölçek çubuğundaki bir referans işareti, ölçek çubuğu sıfır noktasının pozisyonunu belirler.



Makine sıfır noktası

Makine sıfır noktasını şunlar için kullanın

- Hareket alanı sınırlamalarını (yazılım nihayet şalteri) belirlemek için
- Makineye bağlı pozisyonlara (örn. alet değiştirme pozisyonu) gitmek için
- bir malzeme referans noktası belirlemek için

Makine üreticisi, bir makine parametresinde, her eksen için makine sıfır noktası ile ölçü sıfır noktası arasındaki mesafeyi verir.

Standart davranış

TNC, koordinatları malzeme sıfır noktasına göre referans alır.

Diğer bilgiler: 3D tarama sistemli referans noktası ayarı, sayfa 563

M91 ile davranış – Makine sıfır noktası

Konumlama tümcelerindeki koordinatlar makine sıfır noktasını referans alıyorsa bu tümcelerde M91'i girin.



Bir M91 tümcesinde artan koordinatları programlıyorsanız bu koordinatlar en son programlanan M91 pozisyonunu baz alır. Aktif NC programında M91 pozisyonunun programlanması durumunda koordinatlar geçerli alet pozisyonunu baz alır.

TNC, makine sıfır noktasını referans alan koordinat değerlerini gösterir. Durum göstergesinde koordinat göstergesini REF olarak ayarlayın.

Diğer bilgiler: Durum göstergeleri, sayfa 84

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.3 Koordinat bilgileri için ek fonksiyonlar

M92 ile davranış – Makine referans noktası



Makine üreticisi, makine sıfır noktasının yanı sıra diğer bir makine sabit pozisyonu (makine referans noktası) daha belirleyebilir.

Makine üreticisi, her eksen için makine sıfır noktası ile makine referans noktası arasındaki mesafeyi belirler. Makine el kitabını dikkate alın!

Konumlama tümcelerindeki koordinatlar makine referans noktasını referans alıyorsa bu tümcelerde M92'yi girin.



Ayrıca M91 veya M92 ile TNC yarıçap düzeltmesini doğru şekilde uygular. Alet uzunluğu dikkate alınmaz.

Etki

M91 ve M92, sadece M91 veya M92'nin programlandığı NC tümcelerinde etki eder.

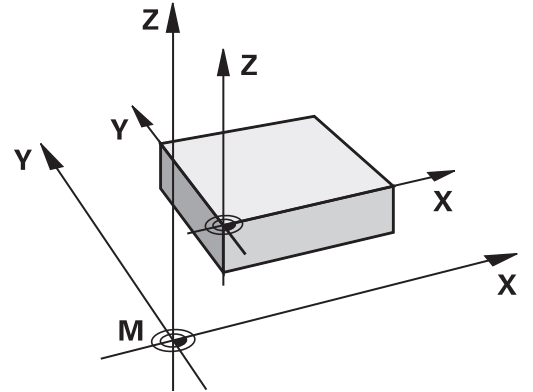
M91 ve M92, tümce başlangıcında etkilidir.

Malzeme referans noktası

Koordinatlar daima makine sıfır noktasını referans alıyorsa referans noktası ayarı bir veya birden fazla eksen için kilitlenebilir.

Referans noktası ayarının tüm eksenler için kilitli olması durumunda TNC, **REFERANS NOKTA BELİRLEME** yazılım tuşunu **Manuel İşletim** türünde göstermez.

Şekil, makine ve malzeme sıfır noktası içeren koordinat sistemlerini gösterir.



Program testi işletim türündeki M91/M92

M91/M92 hareketlerinin simülasyonunu grafik olarak da yapabilmek için çalışma alanı denetimini etkinleştirmeniz ve hammaddeyi belirlenen referans noktasını referans olarak göstermeniz gerekir.

Diğer bilgiler: Çalışma bölümünde ham parçayı gösterin , sayfa 624

Çalışma düzleminin döndürülmüş olması durumunda döndürülmemiş koordinat sisteminde pozisyonlara yaklaşma: M130

Uzatılmış çalışma düzleminde standart davranış

TNC, konumlama tümcelerindeki koordinatları, döndürülmüş koordinat sistemine göre referans alır.

M130 ile davranış

Doğru tümcelerindeki koordinatları TNC, etkin, döndürülmüş çalışma düzleminde döndürülmemiş koordinat sistemi üzerinde referans alır.

TNC, (uzatılmış) aleti, uzatılmamış sistemin programlanan koordinatlarına konumlandırır.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Aşağıdaki pozisyon tümceleri veya çalışma döngüleri döndürülmüş koordinat sisteminde tekrar uygulanır; bu işlem, mutlak ön konumlama içeren işleme döngülerinde probleme neden olabilir.

Eğer çalışma düzlemini uzatma fonksiyonu aktifse, M130 fonksiyonuna izin verilir.

Etki

M130, alet yarıçap düzeltilmesi yapılmadan doğru tümcelerinde tümceye göre etkindir.

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

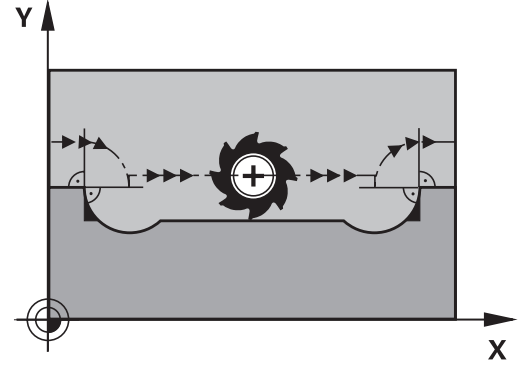
10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Küçük kontur kademelerini işleyin: M97

Standart davranış

TNC dış köşeye bir geçiş dairesi ekler. Bu nedenle, çok küçük kontur kademelerindeyken alet kontura zarar verir

TNC böyle yerlerde program akışını keser ve "Yarıçap çok büyük" hata mesajını verir.



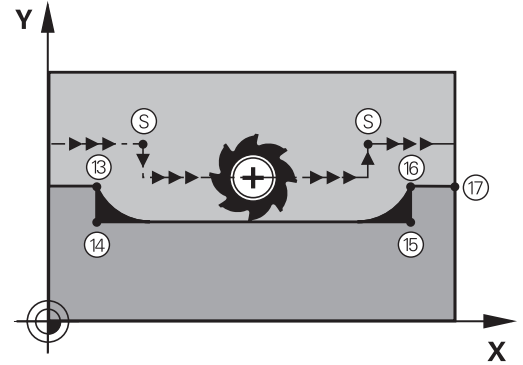
M97 ile davranış

TNC kontur elemanı için hat kesişim noktası bilgisini (iç köşelerde olduğu gibi) verir ve aleti bu nokta üzerinden hareket ettirir.

M97'yi, dış köşe noktasının belirlendiği tümcede programlayın.



M97 yerine son derece güçlü **M120 LA** fonksiyonunu kullanın. **Diğer bilgiler:** Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD): M120 , sayfa 389



Etki

M97 sadece M97'nin programlandığı program tümcesinde etki eder.



Kontur köşesi M97 ile sadece eksik işlenir. Gerekirse kontur köşesini daha küçük bir aletle tekrar işlemeniz gerekir.

NC örnek tümceleri

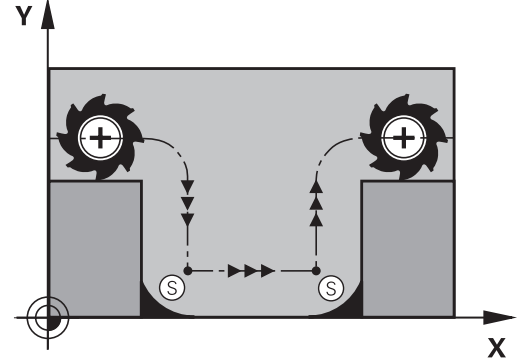
5 TOOL DEF L ... R+20	Büyük alet yarıçapı
...	
13 L X... Y... R... F... M97	Kontur noktası 13'e yaklaşın
14 L IY-0.5 ... R... F...	Küçük kontur kademeleri 13 ve 14'ü işleyin
15 L IX+100 ...	Kontur noktası 15'e yaklaşın
16 L IY+0.5 ... R... F... M97	Küçük kontur kademeleri 15 ve 16'yı işleyin
17 L X... Y...	Kontur noktası 17'ye yaklaşın

Açık kontur köşelerini tamamen işleme: M98

Standart davranış

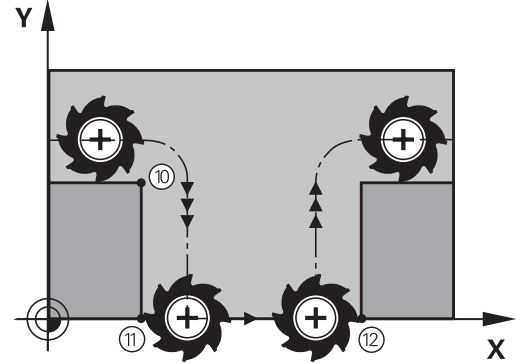
TNC iç köşelerde freze hattı kesişim noktasının bilgisini verir ve aleti bu noktadan itibaren yeni yönde hareket ettirir.

Eğer kontur köşelerde açıksa, bu durum eksik bir çalışmaya neden olur:



M98 ile davranış

Ek fonksiyon M98 ile TNC aleti, her kontur noktasının işleneceği bir uzaklığa hareket ettirir:



Etki

M98 sadece M98'in programlandığı program tümcelerinde etki eder. M98 tümce sonunda etkilidir.

NC örnek tümceleri

Sırasıyla 10, 11 ve 12 kontur noktalarına gidin:

10 L X... Y... RL F

11 L X... IY... M98

12 L IX+ ...

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Daldırma hareketleri için besleme faktörü: M103

Standart davranış

TNC, aleti hareket yönünden bağımsız olarak en son programlanan beslemede hareket ettirir.

M103 ile davranış

Eğer alet, alet ekseninin negatif yönünde hareket ederse, TNC hat beslemesini azaltır. FZMAX girişindeki besleme, en son programlanan FPROG beslemesiyle ve %F faktörüyle hesaplanır:

$$FZMAX = FPROG \times \%F$$

M103'ü girin

Eğer bir konumlama tümcesinde M103'ü girerseniz, bu durumda TNC diyalogu uygular ve faktör F'yi sorar.

Etki

M103 tümce başlangıcında etkilidir.

M103'ü kaldırın: M103'ü faktör olmadan yeniden programlayın



M103 aktif uzatılmış çalışma düzleminde etki eder. Besleme azaltma, **döndürülmüş** alet ekseninin negatif yönünde hareket ederken etki eder.

NC örnek tümceleri

Delik delme beslemesi, düzlem beslemesinin %20'si kadardır.

...	Gerçek hat beslemesi (mm/dak):
17 L X+20 Y+20 RL F500 M103 F20	500
18 L Y+50	500
19 L IZ-2.5	100
20 L IY+5 IZ-5	141
21 L IX+50	500
22 L Z+5	500

Milimetre/mil devri cinsinden besleme: M136**Standart davranış**

TNC, aleti programda mm/dak cinsinden belirlenen F beslemesiyle hareket ettirir

M136 ile davranış

İnç programlarında M136'ya yeni eklenen besleme alternatifi FU ile kombinasyon halinde izin verilir.
Aktif M136'da mil ayarında olmamalıdır.

TNC, M136 ile aleti mm/dak olarak değil aksine programda belirlenen Milimetre/mil devri olarak F beslemesiyle hareket ettirir. Eğer devri, mil override üzerinden değiştirirseniz, TNC beslemeye otomatik uyum sağlar.

Etki

M136 tümce başlangıcında etkilidir.

M137'yi programlarken M136'yı kaldırın.

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Yaylarda besleme hızı: M109/M110/M111

Standart davranış

TNC, alet orta nokta hattı üzerindeki programlanan besleme hızını baz alır.

M109 ile yaylarda davranış

TNC, iç ve dış çalışmalar sırasında, alet kesimlerindeki yay beslemesini sabit tutar.



Dikkat alet ve malzeme için tehlike!

TNC, çok küçük dış köşelerde beslemeyi, alet veya malzemenin zarar görebileceği kadar yükseltebilir. Küçük dış köşelerde **M109**'dan kaçınınız.

M110 ile yaylarda davranış

TNC, yaylardaki beslemeyi bir iç çalışmada sabit tutar. Yayların harici çalışmasında hiçbir besleme uyumu etki etmez.



M109 veya M110'u bir çalışma döngüsü çağırmadan önce 200'den daha yüksek bir numarayla tanımlarsanız besleme uyumu yaylarda bu çalışma döngüsü dahilinde etkili olur. Bir çalışma döngüsünün sonunda veya iptal edilmesinden sonra çıkış durumu tekrar oluşturulur.

Etki

M109 ve M110, tümce başlangıcında etkilidir. M109 ve M110'u M111 ile sıfırlayınız.

Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD): M120

Standart davranış

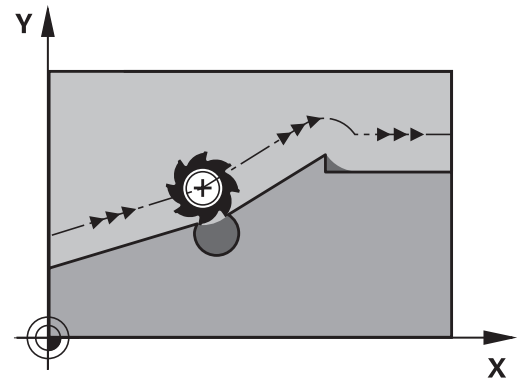
Alet yarıçapı, yarıçap düzeltmeli hareket eden bir kontur kademesinden büyükse TNC, program akışını keser ve hata mesajı verir. M97, hata mesajını engeller, serbest kesim işaretleme uygular ve ayrıca köşeyi kaydırır.

Diğer bilgiler: Küçük kontur kademelerini işleyin: M97, sayfa 384
Arka plan kesimlerde TNC u.U. kontura zarar verir.

M120 ile davranış

TNC, yarıçap düzeltmeli bir konturun arka kesimleriyle üst kesimlerini denetler ve alet hattını geçerli tümceden itibaren hesaplar. Aletin kontura hasar verebileceği bölgeler işlenmemiş kalır (şekilde koyu renkte gösterilir). M120'yi, dijitalleştirme verileri veya harici bir programlama sisteminde oluşturulan verileri alet yarıçap düzeltmesinden geçirmek için de kullanabilirsiniz. Böylece teorik alet yarıçapı sapmaları dengelenebilir.

TNC'nin önceden hesapladığı tümce sayısını (maksimum 99), LA ile (İng. Look Ahead: Öne bak) M120 ardında belirlersiniz. TNC'nin hesaplaması gereken tümce sayısını ne kadar büyük seçerseniz tümce işleme o kadar yavaş olur.



Giriş

Bir konumlama tümcesinde M120 girerseniz TNC, diyalogu bu tümce için uygular ve hesaplanacak LA tümce sayısını sorar.

Etki

M120, yarıçap düzeltmesi **RL** ya da **RR** içeren bir NC tümcesinde bulunmalıdır. M120 bu tümceden itibaren etkilidir, siz

- yarıçap düzeltmesini **R0** ile kaldırana kadar
- M120 LA0'ı programlayana kadar
- M120'yi LA'sız programlayana kadar
- **PGM CALL** ile başka bir program çağırana kadar
- **19** döngüsüyle ya da **PLANE** fonksiyonuyla çalışma düzlemini döndürene kadar

M120, tümce başlangıcında etkilidir.

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Sınırlandırmalar

- Harici/dahili Durdur'dan sonra bir kontura tekrar girişi sadece N TUMCESİNE GEÇİŞ fonksiyonu ile uygulayabilirsiniz. Tümce akışını başlatmadan önce M120'yi kaldırmanız gerekir, aksi halde TNC bir hata mesajı verir
- **RND** ve **CHF** hat fonksiyonlarını kullandığınızda **RND** veya **CHF** önündeki ve arkasındaki tümceler sadece çalışma düzleminin koordinatlarını içerebilir
- Eğer konturu tanjant olarak uygularsanız, APPR LCT fonksiyonunu kullanmanız gerekir; APPR LCT içeren tümce sadece çalışma düzlemi koordinatlarını içerebilir
- Eğer konturdan tanjant olarak çıkmanız gerekirse, DEP LCT fonksiyonunu kullanmanız gerekir; DEP LCT'yi içeren tümce sadece çalışma düzlemi koordinatlarını içerebilir
- Aşağıdaki fonksiyonların kullanımından önce M120'yi ve yarıçap düzeltmeyi kaldırmanız gerekir:
 - Döngü 32 tolerans
 - Döngü 19 çalışma düzlemi
 - PLANE fonksiyonu
 - M114
 - M128
 - TCPM FONKSİYONU

Program akışı sırasında el çarkını bindirme: M118

Standart davranış

TNC aleti program akışı işletim türlerinde, çalışma programındaki gibi hareket ettirir.

M118 ile davranış

M118 ile program akışı sırasındaki manuel düzeltmeleri elle uygulayabilirsiniz. Ayrıca M118'i programlayın ve eksene özel bir değeri (doğrusal eksen veya devir ekseni) mm olarak girin.



M118 el çarkı bindirmesi fonksiyonu, sadece durmuş konumda iken dinamik çarpışma denetimi ile bir arada kullanılabilir.

Dinamik çarpışma denetimi ile bağlantılı olarak **M118** ve ek olarak **TCPM** veya **M128** fonksiyonları mümkün değildir.

M118'i hiçbir sınırlama olmadan kullanabilmek için DCM'nin seçimini menüde yazılım tuşuyla kaldırmanız ya da çarpışma objesi içermeyen bir kinematiği (CMO'lar) etkinleştirmeniz gerekir.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

El çarkı bindirmesi fonksiyonu **M118** yardımıyla bir döner eksenin pozisyonunu değiştirir ve ardından **M140** uygularsanız TNC, geri çekme hareketinde bindirilmiş değerleri yok sayar.

Bu durumda kafada döner eksenli makinelerde istenmeyen hareketler veya çarpışmalar oluşabilir.

Giriş

Eğer bir konumlama tümcesine M118 girerseniz, TNC diyalogu uygular ve eksene özel değerleri sorar. Koordinat girişi için turuncu renkteki eksen tuşlarını veya ASCII klavyesini kullanın.

Etki

El çarkı konumlamayı kaldırın, bunun için M118'i koordinat girişi olmadan yeniden programlayın.

M118 tümce başlangıcında etkilidir.

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

NC örnek tümceleri

Program akışı sırasında, çalışma düzlemi X/Y'de el çarkı ile programlanan değerden ± 1 mm ve devir eksen B'de $\pm 5^\circ$ hareket edilebilmelidir:

L X+0 Y+38.5 RL F125 M118 X1 Y1 B5



Çalışma düzleminin döndürülmesini manuel işletim için etkinleştirdiğinizde M118, döndürülmüş koordinat sisteminde etkili olur. Çalışma düzleminin döndürülmesi manuel işletim için devre dışı ise, orijinal koordinat sistemi etkili olur.

M118 işletim türü konumlandırmada el girişi ile etki eder!

Sanal alet eksen VT



Makine üreticiniz bu fonksiyon için TNC'yi uyarlamış olması gerekir. Makine el kitabını dikkate alın!

Sanal alet eksenine döner başlıklı makinelerde eğri duran bir alet yönünde de el çarkıyla hareket edebilirsiniz. Sanal alet eksen yönünde hareket için el çarkınızın ekranında VT eksenini seçin.

Diğer bilgiler: Elektronik el çarklarıyla hareket ettirme, sayfa 539

HR 5xx el çarkı vasıtasıyla sanal eksen gerekirse doğrudan turuncu eksen tuşu VI ile seçebilirsiniz (makine el kitabınızı dikkate alın).

M118 fonksiyonuyla bağlantılı olarak bir el çarkı bindirmesini şu anki etkin alet yönünde de uygulayabilirsiniz. Bunun için M118 fonksiyonunda asgari olarak mil eksenini izin verilen hareket alanıyla tanımlamanız (örn. M118 Z5) ve el çarkında VT eksenini seçmeniz gerekir.

Konturdan alet ekseni yönünde geri çekme: M140**Standart davranış**

TNC, aleti **Program akışı tekli tümce** ve **Program akışı tümce takibi** işletim türlerinde işleme programında tespit edildiği gibi hareket ettirir.

M140 ile davranış

M140 MB ile (move back) girilen bir yolu alet ekseni yönünde konturdan önce hareket ettirebilirsiniz.

Giriş

Bir konumlama tümcesinde M140 girerseniz TNC, diyalogu devam ettirir ve aletin konturdan uzaklaşmak için kullanması gerektiği yolu sorar. Aletin konturdan uzaklaşırken kullanmasını istediğiniz yolu girin veya hareket alanı kenarına kadar gitmek için mb MAX yazılım tuşuna basın.

Ayrıca aletin girilen yolu gittiği bir besleme programlanabilir. Eğer hiçbir besleme girmezseniz, TNC programlanan yolu hızlı olarak gider.

Etki

M140 sadece M140'ın programlandığı NC tümcesinde etki eder.

M140, tümce başlangıcında etkilidir.

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

NC örnek tümceleri

Tümce 250: Aleti konturdan 50 mm uzaklaştırın

Tümce 251: Aleti hareket alanı kenarına kadar götürün

250 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB 50 F750

251 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB MAX



M140, çalışma düzleminin döndürülmesi fonksiyonu aktif konumdayken de etkili olur. Döner kafalı makinelerde TNC aleti uzatılmış sistemde hareket ettirir.

M140 MB MAX ile sadece pozitif yönde serbest hareket edebilirsiniz.

M140'tan önce prensip olarak alet eksenile bir alet çağırısı tanımlayın, aksi halde hareket yönü tanımlanmaz.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

El çarkı bindirmesi fonksiyonu **M118** yardımıyla bir döner eksenin pozisyonunu değiştirir ve ardından **M140** uygularsanız TNC, geri çekme hareketinde bindirilmiş değerleri yok sayar.

Bu durumda kafada döner eksenli makinelerde istenmeyen hareketler veya çarpışmalar oluşabilir.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Dinamik çarpışma denetimi **DCM** ile birleşiminde TNC, aleti gerekirse sadece bir çarpışma tanınana kadar hareket ettirir ve NC programını buradan itibaren hata mesajı olmadan işler. **Bu tutum, çarpışma denetiminin etkin veya devre dışı olmasından bağımsızdır.** Böylece bu şekilde programlanmayan hareketler oluşabilir!

Tarama sistemi denetimini kapatma: M141**Standart davranış**

Eğer siz bir makine eksenini hareket ettirmek isterseniz, TNC, hareket ettirilen taramada bir hata mesajı verir.

M141 ile davranış

Ancak tarama sistemi hareket ettirildikten sonra, TNC makine eksenlerini hareket ettirir. Eğer kendi ölçü döngünüzü ölçü döngüsü 3 ile bağlantılı olarak yazarsanız, tarama sistemini konumlama tümcesi ile tekrar serbest bırakmak için bu fonksiyon gerekli olur.

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Eğer M141 fonksiyonunu belirlerseniz, tarama sisteminin doğru yönde hareket etmesine dikkat edin.

M141 sadece doğru tümceleri içeren hareketlerde etki eder.

Etki

M141 sadece M141'in programlandığı program tümcesinde etki eder.

M141 tümce başlangıcında etkilidir.

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Temel devri silin: M143

Standart davranış

Temel devir, sıfırlanana veya yeni bir değer üzerine yazılana kadar etkili kalır.

M143 ile davranış

TNC, NC programında programlanan bir temel devri siler.



M143 fonksiyonuna tümce akışında izin verilmez.

Etki

M143, M143'ün programlandığı NC tümcesinden itibaren etki eder.

M143, tümce başlangıcında etkilidir.



M143, Preset tablosunda SPA, SPB ve SPC sütunlarının kayıtlarını siler, ilgili Preset satırının yeniden etkinleştirilmesi, silinen temel devri etkinleştirmez.

Aleti NC Durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma: M148

Standart davranış

TNC bir NC durdurda tüm davranış hareketlerini durdurur. Alet, kesinti noktasında kalır.

M148 ile davranış



M148 fonksiyonu makine üreticisi tarafından serbest bırakılmalıdır. Makine üreticisi, bir makine parametresinde TNC'nin **LIFTOFF** ögesinde gitmesi gereken yolu tanımlar.

Alet tablosunda etkin durumdaki alet için **LIFTOFF** sütununa Y parametresini yerleştirdiyseniz TNC; aleti, alet ekseni yönünde konturdan itibaren 2 mm geri götürür.

Diğer bilgiler: Alet verilerini tabloya girin, sayfa 184

LIFTOFF şu durumlarda etkili olur:

- Sizin tarafınızdan yapılan bir NC durdur'da
- Yazılım tarafından tetiklenen bir NC durdur işleminde, örn. tahrik sisteminde bir hata oluşmuşsa
- Bir elektrik kesintisinde



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Kontura tekrar giderken özellikle yuvarlatılmış alanlarda kontur hasarları oluşabileceğine dikkat edin. Tekrar hareket etmeden önce aleti serbest bırakın!

CfgLiftOff (No. 201400) makine parametresinde iptal edilmesi gereken aletin değerini tanımlayın. Ayrıca **CfgLiftOff** (No. 201400) makine parametresinde bu fonksiyonu genel olarak devre dışı bırakabilirsiniz.

Etki

M148, M149 ile fonksiyon devre dışı kalana kadar etki eder.

M148 tümce başlangıcında, M149 tümce sonunda etkilidir.

Programlama: Ek fonksiyonlar

10.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Köşelerin yuvarlanması: M197

Standart davranış

TNC, aktif yarıçap düzeltmesinde dış köşeye bir geçiş dairesi ekler. Bu durum, kenarın yuvarlanmasına neden olabilir.

M197 ile davranış

M197 fonksiyonu ile, köşedeki kontur teğetsel olarak uzatılır ve ardından daha küçük bir geçiş dairesi eklenir. M197 fonksiyonunu programlayıp ardından ENT tuşuna basarsanız TNC, **DL** giriş alanını açar. **DL** giriş alanında TNC'nin kontur elemanını ne kadar uzatacağını belirlersiniz. M197 ile köşe yarıçapı küçülür, köşe daha az yuvarlanır ve sürme hareketi yine de yumuşak bir şekilde gerçekleştirilir.

Etki

M197 fonksiyonu tümcede etkilidir ve sadece dış köşelere etki eder

NC örnek tümceleri

```
L X... Y... RL M197 DL0.876
```

11

**Programlama:
Özel Fonksiyonlar**

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.1 Özel fonksiyonlara genel bakış

11.1 Özel fonksiyonlara genel bakış

TNC, çok çeşitli kullanımlar için aşağıdaki performansı yüksek özel fonksiyonları sunar:

Fonksiyon	Açıklama
Dahili tespit ekipmanı yönetimi (seçenek #40) ile DCM dinamik çarpışma denetimi	sayfa 403
Adaptif besleme ayarı AFC (seçenek #45)	sayfa 414
Gürültü önleme ACC (seçenek #145)	sayfa 427
Metin dosyalarıyla çalışmak	sayfa 439
Serbest tanımlanabilir tablolarla çalışmak	sayfa 443

SPEC FCT tuşu ve ilgili yazılım tuşlarını kullanarak TNC'de başka özel fonksiyonları kullanabilirsiniz. Aşağıda yer alan tablodan, hangi fonksiyonları kullanabileceğinize dair genel bilgileri bulabilirsiniz.

SPEC FCT özel fonksiyonlar ana menüsü

 ► Özel fonksiyonları seçin

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Açıklama
	Program bilgilerini tanımlayın	sayfa 401
	Kontur ve nokta çalışmaları için açık metin fonksiyonları	sayfa 401
	PLANE fonksiyonunu tanımlama	sayfa 458
	Çeşitli Açık metin fonksiyonlarını tanımlama	sayfa 402
	Dönme fonksiyonlarını tanımlayın	sayfa 507
	Programlama yardımları	sayfa 151



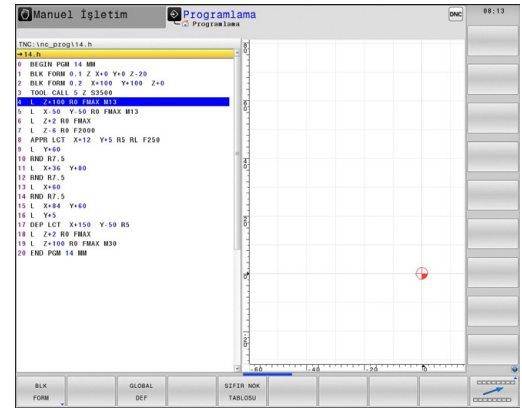
SPEC FCT tuşuna bastıktan sonra, **GOTO** tuşu ile **smartSelect** seçim penceresini açabilirsiniz. TNC, tüm mevcut fonksiyonları içeren bir yapı özeti gösterir. Ağaç yapısında, imleç veya fare ile hızlı bir şekilde dolaşabilir ve fonksiyonları seçebilirsiniz. TNC, sağ pencerede ilgili fonksiyona ait çevrimiçi yardımı gösterir.

Özel fonksiyonlara genel bakış 11.1

Program bilgileri menüsü

► Program bilgileri menüsünü seçin

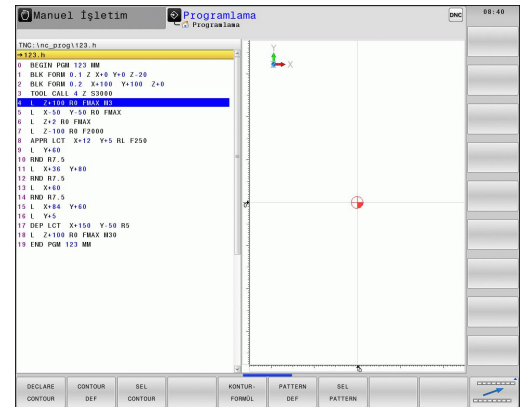
Yazılım tuşu	Fonksiyon	Açıklama
PROGRAM VARS.		
BLK FORM	Ham parçayı tanımlayın	sayfa 110
SIFIR NOK TABLOSU	Sıfır noktası tablosunu seçin	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
GLOBAL DEF	Global döngü parametrelerin tanımı	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı



Kontur ve nokta çalışmaları için açık metin fonksiyonları menüsü

► Kontur ve nokta çalışması fonksiyonları menüsünü seçin

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Açıklama
KONTUR/- NOKTASI İŞLEME		
DECLARE CONTOUR	Kontur tanımını atayın	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
CONTOUR DEF	Basit kontur formülünü tanımlayın	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
SEL CONTOUR	Kontur tanımını seçin	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
KONTUR-FORMÜL	Kompleks kontur formülünü tanımlayın	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
PATTERN DEF	Düzenli çalışma numunesini tanımlayın	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
SEL PATTERN	İşleme pozisyonlarıyla nokta dosyasını seçin	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı



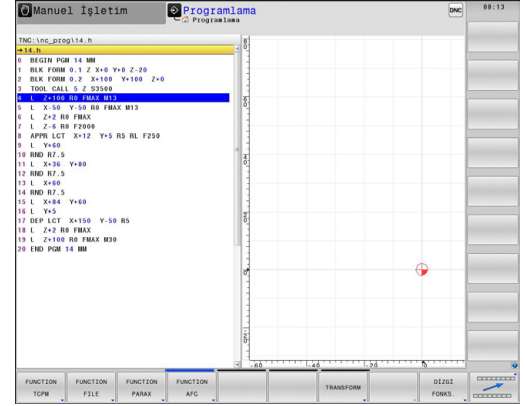
Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.1 Özel fonksiyonlara genel bakış

Çeşitli açık metin fonksiyonları menüsünü tanımlayın

- Çeşitli açık metin fonksiyonlarının tanımlanması için menüyü seçin

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Açıklama
PROGRAM FONKS.		
FUNCTION TCPM	Döner eksen pozisyon durumunu tanımlayın	sayfa 488
FUNCTION FILE	Dosya fonksiyonlarını tanımlayın	sayfa 435
FUNCTION PARAX	U, V, W paralel eksenler için konumlandırma tutumlarının belirlenmesi	sayfa 429
FUNCTION AFC	AFC adaptif besleme ayarını tanımlama	sayfa 414
TRANSFORM	Koordinat dönüşümlerini tanımlayın	sayfa 436
DİZGİ FONKS.	String fonksiyonlarını tanımlayın	sayfa 355
FUNCTION SPINDLE	Atımlı devir sayısını tanımlayın	sayfa 449
FUNCTION FEED	Bekleme süresi tanımlama	sayfa 450
FUNCTION DCM	DCM dinamik çarpışma denetimini tanımlama	sayfa 403
YORUM UYARLA	Yorum ekleme	sayfa 152



11.2 Dinamik arpışma denetimi (seçenek #40)

Fonksiyon



Dinamik arpma Denetleyicisi **DCM** (İng.: Dynamic Collision Monitoring) makine üreticiniz tarafından TNC'ye ve makineye uygun hale getirilmeli. Makine el kitabını dikkate alın!

Makine üreticisi, TNC tarafından tüm makine hareketlerinde denetlenmesini istediğiniz nesneleri tanımlayabilir. Çarpışma denetimi yapılan iki nesnenin arasındaki mesafe belirli bir mesafeyi aşarsa TNC bir hata mesajı verir ve hareketi durdurur.

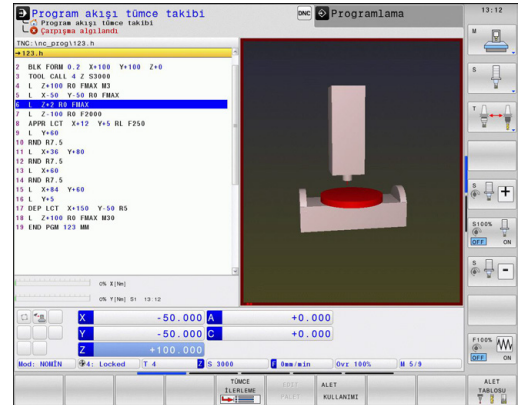
TNC, tanımlanan çarpışma nesnelerini tüm makine işletim türlerinde grafik olarak gösterebilir.

Diğer bilgiler: Çarpışma nesnesinin grafiksel gösterimi, sayfa 404

TNC etkin aleti de çarpışma için denetler ve bunu grafiksel olarak gösterir. Bu sırada TNC daima silindirik aletlerden yola çıkar. TNC, kademe aletlerini de aynı şekilde alet tablosundaki tanımlara göre denetler.

Kumanda, alet tablosundan aşağıdaki tanımları dikkate alır:

- Alet uzunlukları
- Alet yarıçapları
- Alet ölçüleri
- Alet taşıyıcı kinematikleri



Genel geçerliliği olan kısıtlamalar:

- DCM, arpışma tehlikesini engellemeye yardımcı olur. Fakat TNC, işletimdeki tüm konstelasyonları dikkate alamaz.
- Makine bileşenleri ile malzeme arasında ve alet ile malzeme arasındaki çarpışmalar TNC tarafından algılanmaz.
- DCM; makine üreticinizin ölçümleri, hizalaması ve pozisyonunu doğru olarak tanımladığı makine bileşenlerini çarpışmaya karşı koruyabilir.
- TNC sadece alet tablosunda **pozitif alet yarıçapları** ve **pozitif alet uzunluklarını** tanımlamış olduğunuz aletleri denetler.
- Bir tarama sistemi döngüsü başlatıldıktan sonra TNC, tarama kalemi uzunluğunu ve tarama probu çapını artık denetlemediği için çarpışma nesnesinde tarama yapabilirsiniz.
- Bazı aletlerde (örn. bıçak kafalarında), çarpışmaya neden olan yarıçap, alet tablosunda tanımlanmış olan yarıçaptan daha büyük olabilir.
- TNC, alet tablosundan **DL** ve **DR** alet ölçülerini dikkate alır. **TOOL CALL** tümcesinin alet ölçüleri dikkate alınmaz.

11.2 Dinamik çarpışma denetimi (seçenek #40)

Çarpışma nesnesinin grafiksel gösterimi

Çarpışma nesnesinin grafiksel gösterimini aşağıdaki şekilde etkinleştirin:

- İstedığınız makine işletim türünü seçin



- Ekran geçiş tuşuna basın



- ▶ İstenen ekran düzenini seçin



Çarpışma nesnelerinin gösterimini gerektiğinde yazılım tuşları yardımıyla uyarlayabilirsiniz.

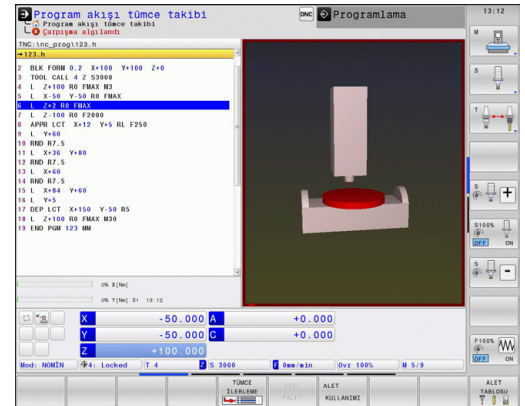
Çarpışma nesnesinin grafiksel gösterimini aşağıdaki şekilde değiştirin:

- Gerekirse yazılım tuşu çubuğuna geçin



- **KİNEMATİK** yazılım tuşuna basın

- Çarpışma nesnelerinin grafiksel gösterimini aşağıdaki fonksiyonlar yardımıyla değiştirin



Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	İskelet modeli ve hacimsel görünüm arasında geçiş yapma
	Gölgeli ve saydam görünüm arasında geçiş yapın
	Kinematik tanımındaki dönüşümlerle oluşan koordinat sistemlerini ekranda gösterme/gizleme
	Döndürme, yakınlaştırma ve kaydırma fonksiyonları

Çarpışma nesneleri gösterimini fareyle de değiştirebilirsiniz.

Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

- Gösterilen modeli üç boyutlu çevirmek için: Farenin sağ tuşunu basılı tutun ve fareyi hareket ettirin. Aynı zamanda Shift tuşuna basarsanız modeli sadece yatay veya dikey olarak döndürebilirsiniz.
- Oluşturulan modeli kaydırmak için: Farenin orta tuşunu veya fare tekerleğini basılı tutun ve fareyi hareket ettirin. Aynı zamanda Shift tuşuna basarsanız modeli sadece yatay veya dikey olarak kaydırabilirsiniz.
- Belli bir alanı büyötmek için: Sol fare tuşunu basılı tutarak alanı seçin. Sol fare tuşunu bıraktıktan sonra TNC bu görünümü büyötür.
- Belli bir alanı hızlı bir şekilde büyötmek veya küçöltmek için: Fare tekerini öne veya arkaya çevirin.
- Standart görünüme geri dönmek için: Shift tuşuna basın ve aynı anda sağ fare tuşuna çift tıklayın. Sadece sağ fare tuşuna çift tıklarsanız rotasyon açısı korunur.

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.2 Dinamik çarpışma denetimi (seçenek #40)

Manuel işletim türlerindeki çarpışma denetimi

Çarpışma denetimli iki obje birbirine olan 2 mm mesafeyi aşarsa **Manuel İşletim** ve **El. çark** işletim türleri için TNC hareketi durdurur. Bu durumda TNC bir hata mesajı verir, bu uyarıda çarpışmaya neden olan her iki obje isimlendirilir.

Eksenlerin çarpışmadan önce zamanında durabilmeleri için TNC, çarpışma uyarısından önce hareketlerin beslemesini dinamik olarak azaltır.

Ekran düzenini, çarpışma nesnelerini sağda göreceğiniz şekilde ayarladığınızda TNC, çarpışan nesneleri ek olarak kırmızı renkte gösterir.



Çarpışma nesnesinin hareket mesafesini büyütülürse çarpışma uyarısı gösterildikten sonra yön tuşu veya el çarkı ile makine hareketi mümkün olabilir.

Mesafeyi küçülten veya aynı bırakan hareketlere, çarpışma denetimi aktif olduğu sürece izin verilmez.

Çarpışma denetimini devre dışı bırakmak için.

Diğer bilgiler: Çarpışma denetimini etkinleştirme ve devre dışı bırakma, sayfa 408



Genel geçer kısıtlamaları dikkate alın.

Diğer bilgiler: Fonksiyon, sayfa 403

Program akışı işletim türlerindeki çarpışma denetimi

El girişi ile pozisyonlama, **Program akışı tekli tümce** ve **Program akışı tümce takibi** işletim türlerinde TNC, çarpışma denetimli iki nesnenin birbirine olan 5 mm'lik mesafenin altına düşeceği NC tümcesinin işlenmesinden önce program akışını durdurur. Bu durumda TNC bir hata mesajı verir, bu uyarıda çarpışmaya neden olan her iki gövde isimlendirilir.

Ekran düzenini, çarpışma nesnelerini sağda göreceğiniz şekilde ayarladığınızda TNC, çarpışan nesneleri ek olarak kırmızı renkte gösterir.

**Program akışı sırasında kısıtlamalar:**

- Dengeleme dolgulu dişli delme işlemi sırasında çarpışma denetimi sadece dengeleme dolgusunun temel konumunu dikkate alır.
- **M118** el çarkı bindirmesi fonksiyonu, çarpışma denetimi etkinken sadece program akışı durunca mümkündür.
- Dinamik arpışma denetimi ile bağlantılı olarak **M118** fonksiyonu ve ek olarak **TCPM** veya **M128** mümkün değildir.
- **M140** fonksiyonuyla bağlantılı olarak TNC, aleti gerekirse sadece bir çarpışma tanınana kadar hareket ettirir ve NC programını buradan itibaren hata mesajı olmadan işler. **Bu tutum, çarpışma denetiminin etkin veya devre dışı olmasından bağımsızdır.** Böylece bu şekilde programlanmayan hareketler oluşabilir!
- Fonksiyonlar veya döngülerin eksantrik tornada olduğu gibi birden fazla eksenin bağlanması gerektirmesi durumunda TNC, arpışma denetimi uygulayamaz.
- En az bir eksen, çekme işletimindeyse ya da referanslanmamışsa TNC arpışma denetimi uygulayamaz.

Ayrıca genel geçer kısıtlamaları dikkate alın.

Diğer bilgiler: Fonksiyon, sayfa 403

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.2 Dinamik çarpışma denetimi (seçenek #40)

Çarpışma denetimini etkinleştirme ve devre dışı bırakma

Bazen aşağıdaki sebeplerden ötürü çarpışma denetiminin geçici olarak devre dışı bırakılması gerekir:

- Çarpışma denetimli iki nesne arasındaki mesafeyi azaltmak için
- Program akışında durmaları engellemek için



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Çarpışma denetimini devre dışı bıraktığınızda TNC, yaklaşan bir çarpışmada hata mesajı vermez!

Çarpışma denetimi devre dışı bırakıldığında, TNC çarpışmaya neden olan hareketleri de engellemez!

Çarpışma denetimini manuel olarak etkinleştirme ve devre dışı bırakma (kalıcı)



- Manuel İşletim veya El. çarkı işletim türünü seçin



- Gerekirse yazılım tuşu çubuğuna geçin



- YAYINL. yazılım tuşuna basın



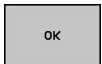
- Uyarılamının yapılacağı işletim türünü seçin:
 - Program akışı: El girişi ile pozisyonlama, Program akışı tekli tümce ve Program akışı tümce takibi
 - Manuel işletim: Manuel İşletim ve El. çarkı



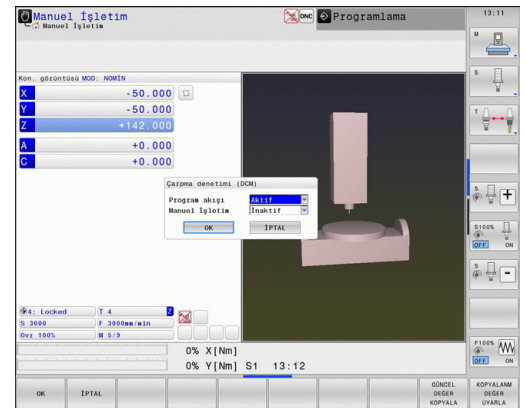
- GO TO tuşuna basın



- Seçilen işletim türü için geçerli olacak durumu seçin:
 - Devre dışı: Çarpışma denetimini devre dışı bırak
 - Etkin: Çarpışma denetimini etkinleştir



- OK yazılım tuşuna basın



Dinamik çarpışma denetimi (seçenek #40) 11.2

Çarpışma denetimini geçici olarak program kontrollü etkinleştirme ve devre dışı bırakma

- ▶ NC programını **Programlama** işletim türünde açın
- ▶ İmleci istenen pozisyona yerleştirin, örn. eksantrik tornasını mümkün kılmak için döngü 800 önünde

SPEC
FCT

- ▶ **SPEC FCT** tuşuna basın

PROGRAM
FONKS.

- ▶ **PROGRAM FONKSIYONLARI** yazılım tuşuna basın

▶

- ▶ Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın

FUNCTION
DCM

- ▶ **FUNCTION DCM** yazılım tuşuna basın

FUNCTION
DCM
OFF

- ▶ Durumu ilgili yazılım tuşuyla seçin:

- **FUNCTION DCM OFF:** Bu NC komutu, çarpışma denetimini geçici olarak kapatır. Bu kapatma sadece program sonuna kadar veya bir sonraki **FUNCTION DCM ON** fonksiyonuna kadar etki eder. Başka bir NC programı çağrıldığında DCM tekrar etkin olur.
- **FUNCTION DCM ON:** Bu NC komutu, mevcut **FUNCTION DCM OFF** fonksiyonunu kaldırır.

FUNCTION
DCM
ON



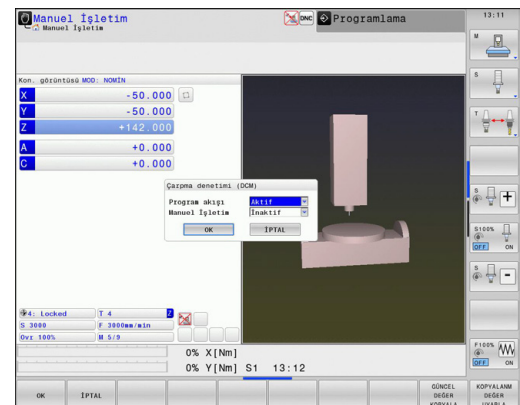
FUNCTION DCM fonksiyonuyla yapmış olduğunuz ayarlar sadece etkin NC programında etki eder. Program akışının sonlandırılmasından veya yeni bir programın seçilmesinden sonra, **Program akışı** ve **Manuel işletim** için **YAYINL.** yazılım tuşuyla seçmiş olduğunuz ayarlar geçerli olur.

Diğer bilgiler: Çarpışma denetimini manuel olarak etkinleştirme ve devre dışı bırakma (kalıcı), sayfa 408

Semboller

Durum göstergesindeki semboller, çarpışma denetiminin durumunu gösterir:

Sembol	Fonksiyon
	Çarpışma denetimi etkin
	Çarpışma denetimi kullanılamaz
	Çarpışma denetimi devre dışı



11.3 Alet taşıyıcı yönetimi

11.3 Alet taşıyıcı yönetimi

Temel ilkeler

Alet taşıyıcı yönetimiyle alet taşıyıcıları oluşturabilir ve yönetebilirsiniz. Kumanda, alet taşıyıcısını matematiksel olarak dikkate alır.

Dik açılı aç başlıklarının alet taşıyıcıları 3 eksenli makinelerde X ve Y makine eksenlerinde yapılan çalışmalarda yardımcı olur, çünkü aç başlıklarının ölçüleri kumanda tarafından dikkate alınır.

Yazılım seçeneği no. 8 **Advanced Function Set 1** ile birlikte çalışma düzlemini değiştirilebilir aç başlıklarına döndürebilir ve bu sayede Z alet eksenini ile çalışmaya devam edebilirsiniz.

Yazılım seçeneği no. 40 **Dynamic Collision Monitoring** ile birlikte tüm alet taşıyıcılarını denetleyebilir ve böylece çarpışmalara karşı koruyabilirsiniz.

Kumandanın alet taşıyıcısını matematiksel olarak dikkate alabilmesi için aşağıdaki iş adımlarının uygulanması gerekir:

- Alet taşıyıcı şablonlarının kaydedilmesi
- Alet taşıyıcı şablonlarının parametrelenmesi
- Parametrelenmiş alet taşıyıcılarının atanması

Alet taşıyıcı şablonlarının kaydedilmesi

Birçok alet taşıyıcı sadece farklı ölçülere sahiptir, geometrik biçimleri aynıdır. Bütün alet taşıyıcılarını tasarlamak zorunda kalmamanız için HEIDENHAIN, size hazır alet taşıyıcı şablonları sunmaktadır. Alet taşıyıcı şablonları, geometrileri belirlenmiş, ancak ölçüleri değiştirilebilen 3D modellerdir.

Alet taşıyıcı şablonları **TNC:\system\Toolkinematics** altında kaydedilmeli ve **.cft** uzantısına sahip olmalıdır.



Alet taşıyıcı şablonlarının kumandanızda bulunmaması halinde istenen verileri indirebilirsiniz:
<http://www.klartext-portal.com/nc-solutions/>



Daha başka alet taşıyıcı şablonlarına ihtiyaç duyarsanız makine üreticiniz veya üçüncü sağlayıcılara başvurun.



Alet taşıyıcı şablonları birden fazla parça dosyasından oluşabilir. Parça dosyaları eksik olduğunda, kumanda bir hata mesajı gösterir.
Sadece eksiksiz alet taşıyıcı şablonları kullanın!

Alet taşıyıcı şablonlarının parametrelenmesi

Kumandanın alet taşıyıcıları matematiksel olarak dikkate almasından önce alet taşıyıcı şablonlarına gerçek ölçüleri vermeniz gerekir. Bu parametrelmeyi **ToolHolderWizard** ek aracıyla yaparsınız.

Parametrelenmiş, .cfx uzantılı alet taşıyıcıları **TNC:\system\Toolkinematics** altında kaydedersiniz.

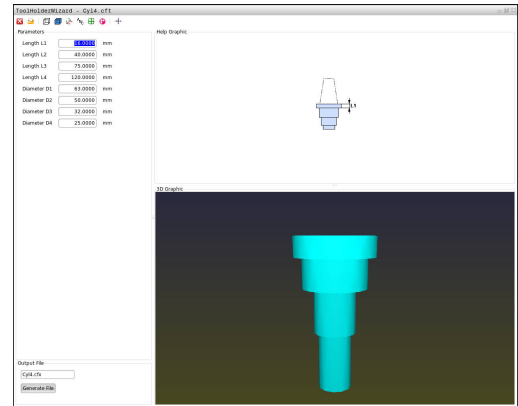
ToolHolderWizard ek aracı öncelikli olarak fare ile kullanılır. Fare ile ayrıca ekran düzenini de ayarlayabilirsiniz, bunun için **parametre**, **Yardım resmi** ile **3D grafik** arasındaki alanlarda ayırma çizgilerini sol fare tuşunu basılı tutarak çekin.

ToolHolderWizard ek aracında aşağıdaki simgeler mevcuttur:

Simge	Fonksiyon
	Ek aracı sonlandır
	Dosya aç
	İskelet model ile hacimsel görünüm arasında geçiş
	Gölge ile saydam görünüm arasında geçiş
	Transformasyon vektörlerini göster veya gizle
	Çarpışma objelerinin adlarını göster veya gizle
	Kontrol noktalarını göster veya gizle
	Ölçüm noktalarını göster veya gizle
	3D modelin çıkış görünümünü geri yükle



Alet taşıyıcı şablonun dönüştürme vektörleri, tanımlamalar, kontrol noktaları ve ölçüm noktaları içermemesi durumunda **ToolHolderWizard** ek aracı, ilgili simgeye basılması durumunda bir fonksiyon uygulamaz.



11 Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.3 Alet taşıyıcı yönetimi

Bir alet taşıyıcı şablonunu parametrellemek ve kaydetmek için aşağıdaki şekilde hareket edin:



- ▶ **MANUEL İŞLETİM** türünü seçin



- ▶ **ALET TABLOSU** yazılım tuşuna basın



- ▶ **DÜZENLE** yazılım tuşuna basın



- ▶ İmleci **KINEMATIC** sütununda konumlandırın



- ▶ **SEÇİM** yazılım tuşuna basın



- ▶ **TOOL HOLDER WIZARD** yazılım tuşuna basın
- > Kumanda, bir açılır pencerede **ToolHolderWizard** ek aracını açar



- ▶ **DOSYA AÇ** simgesine basın
- > Kumanda, bir açılır pencere açar
- ▶ Önizleme görüntüsü yardımıyla istenen alet taşıyıcı şablonunu seçin
- ▶ **OK** butonuna basın
- > Kumanda, seçili alet taşıyıcı şablonunu açar
- > İmleç, parametrelenebilir ilk değer üzerinde durur
- ▶ Değerleri uyarlayın
- ▶ Parametrelenmiş alet tutucunun adını **Çıktı dosyası** alanına girin
- ▶ **DOSYA OLUŞTUR** butonuna basın
- ▶ Gerekirse kumandanın geri bildirimine reaksiyon gösterin
- ▶ **SONLANDIR** simgesine basın
- > Kumanda, ek aracı kapatır



Parametrelenmiş alet taşıyıcılarının atanması

Parametrelenmiş alet taşıyıcıların kumanda tarafından matematiksel olarak dikkate alınabilmesi için alet taşıyıcının bir alete atanması ve aletin yeniden çağırılması gerekir.



Parametrelenmiş alet taşıyıcıları birden fazla parça dosyasından oluşabilir. Parça dosyaları eksik olduğunda, kumanda bir hata mesajı gösterir.

Sadece eksiksiz alet taşıyıcıları kullanın!

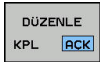
Parametrelenmiş bir alet taşıyıcıyı bir alete atamak için aşağıdaki şekilde hareket edin:



- **MANUEL İŞLETİM** türünü seçin



- **ALET TABLOSU** yazılım tuşuna basın



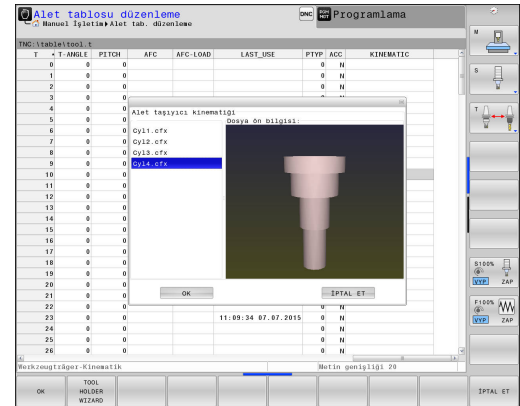
- **DÜZENLE** yazılım tuşuna basın



- İmleci, gerekli aletin **KINEMATIC** sütununda konumlandırın



- **SEÇİM** yazılım tuşuna basın
- Kumanda, parametrelenmiş alet taşıyıcılarını bir açılır pencerede açar
- Önizleme görüntüsü yardımıyla istenen alet taşıyıcıyı seçin
- **OK** yazılım tuşuna basın
- Kumanda, seçilen alet taşıyıcının adını **KINEMATIC** sütununa kabul eder
- Alet tablosundan çıkın



Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)

11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)

Uygulama



Bu fonksiyon, makine üreticisi tarafından serbest bırakılmalı ve uyarlanmalıdır.

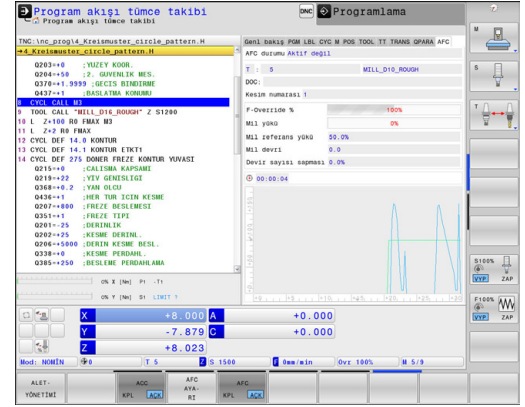
Makine el kitabını dikkate alın!

Özellikle, makine üreticiniz TNC mil performansının veya istenilen başka bir değer, besleme ayarı için giriş büyüklüğü olarak kullanılıp kullanılmayacağını belirleyebilir.



5 mm çapın altındaki aletlerde, adaptif besleme ayarı mantıklı değildir. Eğer milin nominal performansı çok yüksekse sınır çapı daha da büyük olabilir.

Besleme ve mil devrinin uyumlu olması gereken durumlarda, (örn. dişli delik delme), adaptif besleme ayarıyla işlem yapmamalısınız.



Adaptif besleme ayarında, TNC güncel mil performansına bağlı olarak, yol beslemesini NC program işleyişinde otomatik olarak kumanda eder. Her bir işleme bölümüyle ilişkili mil performansı, öğrenme adımıyla tespit edilir ve işleme programıyla ilişkili bir dosyaya TNC tarafından kaydedilir. Normal durumlarda milin devreye alınmasıyla yapılan ilgili çalışma bölümü başlatıldığında, TNC beslemeyi tanımlanan sınırlar içinde bulunmasını ayarlayarak kontrol eder.



Kesim koşullarının değişmemiş olması durumunda, bir öğrenme kesimi ile belirlenmiş olan mil performansını kalıcı alete bağlı kural referans performansı olarak tanımlayabilirsiniz. Bunun için alet tablosunun **AFC-LOAD** sütununu kullanın. Bu sütuna manuel olarak bir değer girdiğinizde kumanda, bir öğrenme kesimi uygulamaz.

Bu şekilde alet, malzeme ve makinede oluşabilecek negatif etkilerden ve bunun sonucunda oluşabilecek değişken kesim şartlarından kaçınılmış olunur. Kesim şartları özellikle aşağıdaki nedenlerle değişkenlik gösterebilir:

- Alet aşınması
- Dökme parçalarda sıkça rastlanan değişken kesim derinlikleri
- Malzeme ilavesi nedeniyle görülen sertlik değerlerinde oynama

AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45) 11.4

Adaptif besleme ayarı AFC'nin kullanılması aşağıdaki avantajları sunar:

- İşleme süresinin optimize edilmesi
Besleme ayarının yapılmasıyla TNC, önceden öğrendiğı maksimum mil performansı veya alet tablosunda öngörölen kural referans performansını (**AFC-LOAD** sütunu) işleme süresince yerine getirmeye çalışır. Toplam işleme süresi, işleme bölgelerinde beslemenin yükseltilmesiyle daha az malzeme kaldırmayla kısaltılır
- Alet denetimi
Mil performansı öğrenilmiş veya öngörölmüş (alet tablosunun **AFC-LOAD** sütunu) maksimum değeri aştığında TNC, tekrar referans mil performansını elde edene kadar beslemeyi azaltır. İşleme sırasında maksimum mil performansı aşılrsa ve eş zamanda tarafınızdan tanımlanmış olan asgari besleme değerin altına inilmişse TNC, kapatma reaksiyonu uygular. Bu şekilde freze kırılması veya freze aşınması gibi doğabilecek hasarlar engellenmiş olur.
- Makine mekaniğinin korunması
Besleme değerin zamanında azaltılmasıyla ya da ilgili kapatma reaksiyonun sağlanmasıyla, aşırı yüklenme sonucu oluşabilecek hasarlardan kaçınılır

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)

AFC temel ayarlarını tanımlama

TNC:\table dizininde kayıtlı olması gereken **AFC.TAB** tablosunda, TNC'nin besleme ayarını uygulayacağı kural ayarlarını belirlersiniz.

Tabloda yer alan bu değerler, varsayılan değerleri oluşturur. Bunlar öğrenme kesimlerinde, ilgili işleme programına ait bağlı bir dosyaya kopyalanır. Bu değerler, ayar için bir temel oluşturur.



Alet tablosunun **AFC-LOAD** sütunuyla alete bağlı bir referans performans öngörürseniz kumanda, ilgili işleme programına ait bağlı dosyayı ayardan kısa bir süre önce öğrenme kesimi olmaksızın oluşturur.

Aşağıdaki veriler bu tabloda tanımlanmıştır:

Sütun	Fonksiyon
NR	Tablodaki devamlı satır numarası (başka bir işlevi yoktur)
AFC	Kontrol ayarı adı. Bu adı, alet tablosundaki AFC sütununa girmelisiniz. Bu, alet için ayar parametresinin atanmasını belirler
FMIN	TNC'nin aşırı yüklenme reaksiyonunu uygulaması gerektiği besleme. Değeri, program beslemesine göre yüzdesel olarak girin Giriş alanı: %50 ila 100
FMAX	Malzeme içindeki maksimum besleme (TNC en fazla bu değere kadar otomatik olarak yükseltebilir). Değeri, program beslemesine göre yüzdesel olarak girin
FIDL	Aletin kesim yapmadığı sırada (besleme havada) TNC'nin hareket edeceği besleme. Değeri, programlı beslemeye göre yüzdesel olarak girin
FENT	Malzeme içeri veya dışarıya sürülüyorsa TNC'nin hareket edeceği besleme değeri. Değeri, programlı beslemeye göre yüzdesel olarak girin. Maksimum giriş değeri: %100
OVLD	TNC'in aşırı yüklenmede uygulayacağı reaksiyon: ■ M: Makine üreticisi tarafından tanımlanan makronun işlenmesi ■ S: Derhal NC durdurma uygulayın ■ F: Eğer alet serbestleştirilmişse, NC durdurma uygulayın ■ E: Ekranda sadece bir hata mesajı gösterin ■ -: Aşırı yüklenme reaksiyonu uygulamayın TNC aşırı yüklenme reaksiyonunu eğer aktif ayarlama maksimum mil performansı 1 saniyeden fazla aşılsa ve aynı zamanda tarafınızdan asgari besleme değerinin altına inilmişse tetiklenir. ASCII klavyeden istediğiniz fonksiyonu girin
POUT	TNC'nin alet çıktısını algılayacağı mil performansı. Değeri, öğrenilen referans yüke göre yüzdesel olarak girin. Tavsiye edilen değer: %8

Sütun	Fonksiyon
SENS	Ayarlamadaki hassasiyet (Agresiflik değeri). Değeri 50 ila 200 arasında girin. 50 hafif, 200 ise çok sert bir ayara karşılık gelir. Agresif ayarlar, hızlı reaksiyon gösterir ve yüksek değeri değışiklikleri içerir, ancak aşırıya kaçma eğilimindedir. Tavsiye edilen değeri: 100
PLC	TNC'nin bir işleme bölümünün başlangıcında PLC'ye aktaracağı değeri. Fonksiyonu makine üreticisi tespit eder, makine el kitabına dikkat edin



AFC.TAB tablosunda istediğiniz ayarlama ayarlarını (satırları) tanımlayabilirsiniz.

TNC:\table dizininde AFC.TAB tablosu mevcut değilse TNC, dahili sabit tanımlanmış kural ayarlarını, öğrenme kesimleri veya öngörülen alete bağlı kural referans performansında ayar için kullanır. Ancak temel olarak AFC.TAB tablosu ile çalışılması tavsiye edilir.

AFC.TAB dosyasını oluşturmak için aşağıdaki gibi hareket edin (sadece dosya henüz mevcut değilse gereklidir):

- ▶ **Programlama** işletim türünü seçin
- ▶ Dosya yönetimini seçin: **PGM MGT** tuşuna basın
- ▶ **TNC:** dizinini seçin
- ▶ Yeni **AFC.TAB** dosyasını açın, **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, tablo formatlarıyla bir liste gösterir
- ▶ **AFC.TAB** tablo formatını seçin ve **ENT** tuşu ile onaylayın: TNC, standart ayarlama ayarlarıyla tabloyu oluşturur

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)

Öğrenme kesimi uygulama

TNC, bir öğrenme kesimini başlatıp sonlandırabileceğiniz çok sayıda fonksiyonu kullanıma sunar:

- **FUNCTION AFC CTRL:** AFC CTRL, normal işletimi bu tümcenin işlendiği yerden itibaren başlatır (öğrenme aşaması henüz sona ermemiş olsa bile)
- **FUNCTION AFC CUT BEGIN TIME1 DIST2 LOAD3:** TNC, etkin AFC ile bir kesit sıklığı başlatır. Öğrenme adımından normal işleme geçiş, referans performansı öğrenme aşaması vasıtasıyla tespit edilir edilmez veya eğer TIME DIST veya LOAD verileri yerine getirilirse gerçekleşir. TIME ile öğrenme aşamasının azami süresini saniye cinsinde tanımlayabilirsiniz. DIST, öğrenme adımı için azami mesafeyi tanımlar. LOAD ile bir referans yükünü doğrudan varsayabilirsiniz.
- **FUNCTION AFC CUT END:** AFC CUT END fonksiyonu AFC ayarını sonlandırır



TIME, DIST ve LOAD bilgileri kalıcı olarak etkinleşir. 0 girişi ile geri alınabilirler.



Alet tablosunun **AFC-LOAD** sütunu yardımıyla alete bağlı bir ayar referans performansı öngörüyorsanız kumanda artık bir öğrenme kesimi uygulamaz. Kumanda bu öngörülen değeri hemen ayar için kullanır. Alete bağlı ayar referans performansı değerini daha önce bir kerelik öğrenme kesimiyle belirlersiniz. Kesim koşulları değiştiğinde, örn. iş parçası malzemesi değiştiğinde yeniden bir öğrenme kesimi uygulayın.

AFC programlama

AFC fonksiyonlarını, öğrenme adımının başlatılması ve sonlandırılması amacıyla programlamak için aşağıdaki adımları uygulayın:

- ▶ **Programlama** işletim türünde SPEC FCT tuşunu seçin
- ▶ **PROGRAM FONKSIYONLARI** yazılım tuşunu seçin
- ▶ **FUNCTION AFC** yazılım tuşunu seçin
- ▶ Fonksiyon seçimi

TNC, bir öğrenme adımında, önce her çalışma bölümünü AFC.TAB tablosundaki tanımlı temel ayarları **<name>.H.AFC.DEP** dosyasına kopyalar. **<name>**, öğrenme adımını gerçekleştirdiğiniz NC program adına tekabül eder. İlaveten TNC öğrenme kesimi sırasında ortaya çıkan maksimum mil performansını tespit eder ve bu değeri aynı şekilde tabloya işler.

<name>.H.AFC.DEP dosyası, **FUNCTION AFC CUT BEGIN** ile başlattığınız ve **FUNCTION AFC CUT END** ile sonlandırdığınız bir çalışma bölümüne tekabül eder. Daha fazla optimize etmek isterseniz **<name>.H.AFC.DEP** dosyasının tüm verilerini düzenleyebilirsiniz. Optimizasyonları AFC.TAB tablosunda kayıtlı değerlerle karşılaştırıp uyguladıysanız TNC, AFC sütunundaki kontrol ayarının önüne bir * yazar.

Diğer bilgiler: AFC temel ayarlarını tanımlama, sayfa 416
AFC.TAB tablosundaki verilerin yanı sıra TNC, **<name>.H.AFC.DEP** dosyasına aşağıdaki ek bilgileri de kaydeder:

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)

Sütun	Fonksiyon
NR	İşleme bölümü numarası
TOOL	İşleme bölümünün uygulanmış olduğu aletin adı veya numarası (düzenlenemez niteliktedir)
IDX	İşleme bölümünün uygulanmış olduğu aletin indeksi (düzenlenemez niteliktedir)
N	Alet çağırma için farklılık: ■ 0: Alet, alet numarası ile çağırılmıştır ■ 1: Alet, kendi alet adıyla çağırılmıştır
PREF	Milin referans yükü. TNC, değeri yüzdesel olarak milin nominal performansına dayalı tespit eder
ST	Bölüm işleminin durumu: ■ L: Bir sonraki işlemede, bölüm işlemesi için öğrenme kesimi gerçekleştirilir, bu satıra girilmiş olan değerlerin TNC tarafından üzerine yazılır ■ C: Öğrenme kesimi başarıyla yapılmıştır. Bir sonraki işlemede, otomatik besleme ayarı yapılabilir
AFC	Kural ayarın adı

Öğrenme kesimini uygulamadan önce aşağıdaki koşullara dikkat edin:

- İhtiyaç halinde AFC.TAB tablosundaki kural ayarlarını uyarlayın
- Tüm aletler için istenilen kural ayarını TOOL.T alet tablosundaki AFC sütununa girin
- Öğretmek istediğiniz programı seçin
- AFC fonksiyonunu yazılım tuşuyla etkinleştirin

Diğer bilgiler: AFC etkinleştir/devre dışı bırak, sayfa 423



Bir çalışma adımını başlatma ve sonlandırma fonksiyonları makineye tabidir. Makine el kitabını dikkate alın!

Bir alete istediğiniz kadar işleme adımları öğretebilirsiniz. Bunu için makine üreticiniz ya fonksiyonu hazır hale getirir veya milin açılabilmesi için bu olasılığı fonksiyonlarla bütünleştirir. Makine el kitabını dikkate alın!



Eğer ğrenme kesimi uygulamak istiyorsanız, o zaman TNC bir açılır pencerede o ana kadar tespit edilmiş mil referans performansını gösterir.

Referans performansı her an **PREF RESET** yazılım tuşuna basarak sıfırlayabilirsiniz. Bu durumda TNC ğrenme aşamasını yeniden başlatır.

Eğer ğrenme kesimi uygulamak istiyorsanız, o zaman TNC dahili mil override değerini %100'e getirir. Bundan sonra mil devrini değiştiremezsiniz.

ğrenme kesimi sırasında besleme override üzerinden işleme beslemesini istediğiniz gibi değiştirebilir ve böylece tespit edilen referans yüke etki edebilirsiniz.

Tüm işleme adımlarını öğrenme modunda sürmenize gerek yoktur. Eğer kesim şartlarında çok fazla değişiklik yapmayacaksanız, o zaman derhal ayar moduna geçebilirsiniz. Bunun için **ÖĞRENMEYİ SONLANDIR** yazılım tuşuna basın, durum değişir, **L** iken **C** olur.

ğrenme kesimini ihtiyaç halinde istediğiniz kadar tekrarlayabilirsiniz. Bunun için **ST** durumunu manuel olarak yeniden **L** olarak ayarlayın. Eğer programlanan besleme değeri çok yüksek programlanmışsa ve işleme adımı sırasında besleme override değerini çok geriye almak zorunda kaldıysanız öğrenme kesiminin tekrarlanması gerekebilir.

TNC, durumu ğrenme (**L**) konumundan ayar (**C**) konumuna ancak tespit edilen referans yükü %2'den büyük olduğunda getirir. Daha küçük değerlerde adaptif besleme ayarı mümkün değildir.

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)

Aşağıdaki adımları uygulayarak <name>.H.AFC.DEP dosyasını seçebilir ve gerekirse düzenleyebilirsiniz:



► Program akışı tümce takibi işletim türünü seçin



► Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın



► AFC ayarları tablosunu seçin

► Gerekliyse optimizasyonları uygulayın



<name>.H.AFC.DEP dosyası NC programında olduğu sürece <name>.H üzerine yazmaya kilitli olduğuna dikkat ederek işleyin.

TNC, düzenleme kilidini ancak aşağıdaki fonksiyonlar işlendikten sonra geri alır:

- M02
- M30
- END PGM

<name>.H.AFC.DEP dosyasını program **programlama** işletim türündeyken de değiştirebilirsiniz. Gerekliyse oradan da bir çalışma bölümünü (komple satır) silebilirsiniz.



<name>.H.AFC.DEP dosyasını düzenleyebilmek için gerekirse dosya yönetimini bütün dosya türleri gösterilecek şekilde ayarlamanız gerekir (**TİP SEÇ** yazılım tuşu).

Diğer bilgiler: Dosyalar, sayfa 122

AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45) 11.4

AFC etkinleştir/devre dışı bırak



- Program akışı tümce sırasđ ışletim türünü seçin



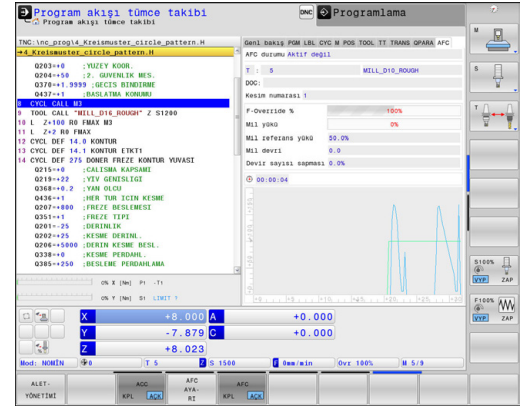
- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapđn



- Adaptif besleme ayarđnı etkinleştirin: Yazılım tuşunu **AÇIK** konuma getirin, TNC pozisyon göstergesinde AFC sembolünü gösterir
Diğer bilgiler: Durum göstergeleri, sayfa 84



- Adaptif besleme ayarđnı devre dışı bırakđn: Yazılım tuşunu **KAPALI** konumuna getirin



Adaptif besleme ayarđ, yine yazılım tuşu ile devre dışı bırakılana kadar etkin kalđr. TNC, yazılım tuşunun konumunu elektrik kesintisi olduğunda da kaydeder.

Eğer adaptif besleme ayarđ **Ayarlama** modunda etkinse, TNC dahili mil override durumunu %100'e getirir. Bundan sonra mil devrini değiştiremezsiniz.

Adaptif beslemesi ayar modunda **Regeln** etkin konumdaysa TNC, Override beslemesi fonksiyonunu devralđr:

- Override beslemesini ykseltirseniz ayarlama üzerinde herhangi bir etkisi kalmaz.
- Override beslemesini **%10** daha fazla miktarda maksimum konuma dayalı olarak dşrrseniz TNC adaptif besleme ayarđnı kapatđr. Bu gibi durumlarda TNC ilgili not aıklamasđnı ek pencerede belirtir

FMAX programlanan tüm NC tümcelerinde adaptif besleme ayarđ **etkin değildir**.

Tümce girişine aktif besleme ayarđndayken izin verilir. TNC girilecek yerin kesit numarasđnı dikkate alır.

Adaptif besleme ayarđ etkinse TNC, ek durum göstergesinde çeşitli bilgileri görüntüler.

Diğer bilgiler: Ek durum göstergeleri, sayfa 86

Ayrıca TNC, pozisyon göstergesinde  sembolünü gösterir.

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)

Protokol dosyası

Öğrenme adımı sırasında, TNC her çalışma bölümü için çeşitli bilgileri <name>.H.AFC2.DEP dosyasında kaydeder. <name>, öğrenme adımını gerçekleştirdiğiniz NC program adına tekabül eder. Ayar sırasında TNC, verileri günceller ve çeşitli değerlendirmeleri uygular. Aşağıdaki veriler bu tabloda kaydedilmiştir:

Sütun	Fonksiyon
NR	İşleme bölümü numarası
TOOL	İşleme bölümünü gerçekleştirmede kullanılacak aletin ismi veya numarası
IDX	İşleme bölümünü gerçekleştirmede kullanılacak aletin dizini
SNOM	Mil nominal devri [U/dak]
SDIFF	Mil devrinin nominal devirden arasındaki maksimum farkın yüzde cinsinden değeri
CTIME	İşleme süresi (alet kavrama içinde)
FAVG	Ortalama besleme (alet kavrama içinde)
FMIN	En küçük meydana gelen besleme faktörü. TNC, değeri yüzdesel olarak programlı beslemeye dayalı gösterir
PMAX	İşleme sırasında ortaya çıkan maksimum mil performansı. TNC, değeri milin nominal performansını baz alarak yüzde cinsinden gösterir
PREF	Milin referans yükü. TNC, değeri milin nominal performansını baz alarak yüzde cinsinden gösterir
OVLD	TNC'in aşırı yükleme durumunda uygulayacağı reaksiyon: ■ M: Makine üreticisi tarafından tanımlanmış olan makro işlendi ■ S: Doğrudan NC durdur uygulandı ■ F: Alet serbest hareket ettirildikten sonra NC durdur uygulandı ■ E: Ekranda hata mesajı gösterildi ■ -: Aşırı yüklenme reaksiyonu uygulanmamıştır
BLOCK	İşleme bölümünün başladığı satır numarası



Kumanda, ayar sırasında güncel işleme süresini belirler ve elde edilen zaman tasarrufunu yüzde olarak gösterir. Kumanda bu değerlendirmenin sonuçlarını, protokol dosyasının son satırına **total** ile **saved** anahtar sözcüklerinin arasına yazar. Pozitif zaman bilançosunda yüzde değeri de aynı şekilde pozitifdir.

<name>.H.AFC2.DEP dosyasını seçmek için aşağıdaki adımları uygulayın:



- Program akışı tümce sırası işletim türünü seçin



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın



- AFC ayarları tablosunu seçin



- Protokol dosyasını görüntüleyin

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.4 AFC adaptif besleme ayarı (seçenek #45)

Alet kırılmasını/alet aşınmasını denetleme



Bu fonksiyon, makine üreticisi tarafından serbest bırakılmalı ve uyarlanmalıdır.
Makine el kitabını dikkate alın!

Kırılma/ aşınma denetimi fonksiyonuyla AFC etkin durumdayken kesime bağlı alet kırılmaları algılanır

Makine üreticisi tarafından tanımlanabilir fonksiyonlar üzerinden, aşınma ya da kırılma algılaması için yüzdesel değerleri nominal performansa bağlı olarak tanımlayabilirsiniz.

Tanımlanmış sınır mil performansının aşılması ya da altına düşülmesi durumunda TNC bir NC durdur işlemi gerçekleştirir.

Mil yükünü denetleme



Bu fonksiyon, makine üreticisi tarafından serbest bırakılmalı ve uyarlanmalıdır. Makine el kitabını dikkate alın!

Mil yükü denetimi fonksiyonuyla, örneğin mil performansına bağlı olarak aşırı yüklenmeleri algılamak için kolay yoldan mil yükü denetlenir.

Fonksiyon AFC'den bağımsızdır, başka bir ifadeyle kesime ve öğrenme adımlarına bağlı değildir. Ancak makine üreticisi tarafından tanımlanabilir bir fonksiyon üzerinden sınır mili performansının yüzdesel değeri nominal performansa bağlı olarak tanımlanmalı.

Tanımlanmış sınır mil performansının aşılması ya da altına düşülmesi durumunda TNC bir NC durdur işlemi gerçekleştirir.

11.5 ACC aktif gürültü önleme (seçenek #145)

Uygulama



Bu fonksiyon, makine üreticisi tarafından serbest bırakılmalı ve uyarlanmalıdır.
Makine el kitabını dikkate alın!

Kumlama işleminde (yüksek performanslı frezeleme) büyük freze gücü ortaya çıkar. Aletin devir sayısına ve takım tezgahındaki mevcut rezonans ve germe hacimlerine (frezeleme sırasında kesim performansı) bağlı olarak "Gürültü" ortaya çıkabilir. Bu gürültü, makine için yüksek oranda bir baskı oluşturur. Bu gürültü malzeme yüzeyinde istenmeyen işaretlere neden olur. Alet de gürültü nedeniyle önemli oranda ve düzensiz şekilde aşınır, aşırı olması durumunda aletin kırılmasına da neden olabilir.

Makinenin gürültü eğilimini azaltmak için HEIDENHAIN artık **ACC (Active Chatter Control)** ile etkili bir regülatör fonksiyonu sunar. Ağır gerilim alanında bu regülatör fonksiyonunun kullanımı özellikle pozitif yönde etkilenir. ACC ile önemli oranda daha iyi kesim performansı mümkündür. Makine türüne bağlı olarak aynı zamanda doğrama hacmini %25'e kadar ve daha fazla artabilir. Aynı zamanda makine yükünü azaltır ve aletin bekleme süresini artırabilirsiniz.



ACC'nin özellikle ağır gerilim için geliştirildiğine ve bu alanda özellikle etkili biçimde kullanılabilir olduğuna dikkat edin. ACC'nin normal kumlama işleminde de avantaj sunup sunmamasını denemeler yaparak belirleyebilirsiniz.
ACC fonksiyonunu kullanırsanız TOOL.T alet tablosunda ilgili alet için **CUT** alet kesimi sayısını girmeniz gerekir.

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.5 ACC aktif gürültü önleme (seçenek #145)

ACC'yi etkinleştirme/devre dışı bırakma

ACC'yi etkinleştirmek üzere ilgili alet için TOOL.T alet tablosunda ACC sütununu Y ögesine getirin (ENT tuşu=Y, NO ENT tuşu=N).

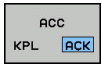
ACC'yi makine işletimi için etkinleştirme/devre dışı bırakma:



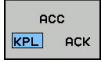
- ▶ Program akışı tümce takibi, Program akışı tekli tümce veya El girişi ile pozisyonlama işletim türünü seçin



- ▶ Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın



- ▶ ACC'yi etkinleştirin: Yazılım tuşunu **AÇIK** konuma getirin, TNC pozisyon göstergesinde AFC sembolünü gösterir
Diğer bilgiler: Durum göstergeleri, sayfa 84



- ▶ ACC'yi devre dışı bırakın: Yazılım tuşunu **KAPALI** konumuna getirin

ACC fonksiyonu etkinse TNC pozisyon göstergesindeki ACC sembolünü gösterir.

11.6 U, V ve W paralel eksenleriyle işleme

Genl bakış



Paralel eksen fonksiyonlarını kullanmak istiyorsanız, makineniz makine üreticisi tarafından konfigüre edilmiş olmalıdır.

Konfigürasyona bağlı olarak PARAXCOMP fonksiyonu standart olarak açık olabilir.

Makine el kitabını dikkate alın!

X, Y ve Z ana eksenlerinin yanında, paralel hareket eden U, V ve W ilave eksenler mevcuttur. Ana eksenler ve paralel eksenler birbirine sabit şekilde düzenlenmiştir:

Ana eksen	Paralel eksen	Dönüş eksen
X	U	A
Y	V	B
Z	W	C

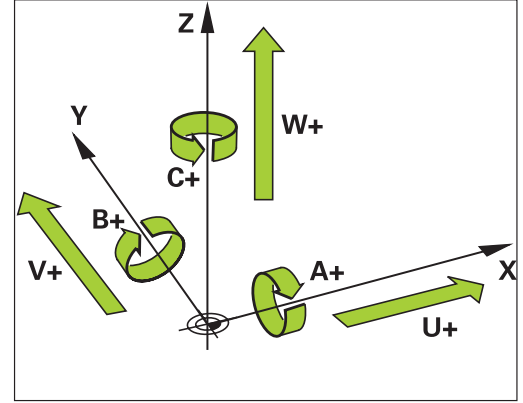
TNC, U, V ve W paralel eksenlerle çalışmak için aşağıdaki fonksiyonları sunar:

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Anlamı	Sayfa
	PARAXCOMP	TNC'lerin paralel eksenleri konumlandırmada nasıl davranması gerektiğini tanımlar	431
	PARAXMODE	TNC'nin, hangi eksenlerle işlemi gerçekleştirmesi gerektiğini tanımlar	432



Temel olarak TNC ilk açıldıktan sonra standart konfigürasyon etkili olur.

Makine kinematiğinin değişiminden önce paralel eksen fonksiyonlarını devre dışı bırakmalısınız.



Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.6 U, V ve W paralel eksenleriyle işleme

FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY

PARAXCOMP DISPLAY fonksiyonu ile paralel eksen hareketi için gösterge fonksiyonunu devreye alın. TNC, ilgili ana eksenin (toplam göstergesi) pozisyon göstergesinde paralel eksenlerin işlem hareketlerini hesaplar. Ana eksenin pozisyon göstergesi bu nedenle daima aletin malzemeye olan rölatif mesafesini, ana ekseni ya da yan ekseni hareket ettirmelerine bağlı olarak gösterir.

Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

-  ► Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın
-  ► Çeşitli düz metin fonksiyonları tanımını seçme fonksiyonu için menü
-  ► **FUNCTION PARAX** seçin
-  ► **FUNCTION PARAXCOMP** seçin
-  ► **FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY** seçin
- TNC'nin, pozisyon göstergesinde hareketlerini ait olan ana eksen hesaplaması gereken paralel eksenin tanımlanması

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY W

FUNCTION PARAXCOMP MOVE



PARAXCOMP MOVE fonksiyonunu ancak doğrusal tümcelerle (L) bir arada kullanabilirsiniz.

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXCOMP MOVE W

PARAXCOMP MOVE fonksiyonu ile TNC, ilgili ait olan ana eksen dengelleme hareketleriyle paralel eksen hareketlerini dengeler.

Örneğin bir paralel eksen hareketinde, W ekseni negatif yönde, aynı zamanda ana eksen Z aynı değerde pozitif yönde hareket eder. Aletin malzemeye olan rölatif uzaklığı aynı kalır. Portal makinesinde uygulama: Senkronize bir şekilde enine sütunu aşağı doğru sürmek için koniyi içeri sürün.

Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

-  ► Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
-  ► Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
-  ► **FUNCTION PARAX** seçin
-  ► **FUNCTION PARAXCOMP** seçin
-  ► **FUNCTION PARAXCOMP MOVE** seçin
- Paralel eksenin tanımlanması

FUNCTION PARAXCOMP devre dışı bırakma



Temel olarak TNC ilk açıldıktan sonra standart konfigürasyon etkili olur.

TNC, **PARAXCOMP** paralel eksen fonksiyonlarını aşağıdaki fonksiyonlarla sıfırlar:

- Bir programın seçimi
- **PARAXCOMP OFF**

Makine kinematığının değişiminden önce paralel eksen fonksiyonlarını devre dışı bırakmalısınız.

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF W

PARAXCOMP OFF fonksiyonu ile **PARAXCOMP DISPLAY** ve **PARAXCOMP MOVE** paralel eksen fonksiyonlarını durdurursunuz. Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

SPEC
FCT

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.

- ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin

FUNCTION
PARAX

- ▶ **FUNCTION PARAX** seçin

FUNCTION
PARAXCOMP

- ▶ **FUNCTION PARAXCOMP** seçin

FUNCTION
PARAXCOMP
OFF

- ▶ **FUNCTION PARAXCOMP OFF** seçin. Sadece münferit paralel eksenler için paralel eksen fonksiyonlarını kapatmak isterseniz, bu eksen ilave olarak birlikte girin

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.6 U, V ve W paralel eksenleriyle işleme

FUNCTION PARAXMODE



PARAXMODE fonksiyonunun etkinleştirilmesi için daima 3 eksen tanımlamalısınız.

PARAXMODE ve **PARAXCOMP** fonksiyonlarını birleştirirseniz TNC her iki fonksiyonda tanımlı olan bir eksenin **PARAXCOMP** fonksiyonunu devre dışı bırakır. **PARAXMODE** fonksiyonunu devre dışı bıraktığınızda **PARAXCOMP** fonksiyonu tekrar etkinleşir.

PARAXMODE fonksiyonu ile TNC'nin işlem gerçekleştireceği eksenleri tanımlarsınız. Bütün işlem hareketleri ve kontur tanımlamalarını makineye bağlı olmaksızın X, Y ve Z ana eksenleri üzerinden programlayabilirsiniz.

PARAXMODE fonksiyonunda, TNC'nin programlı işlem hareketlerini gerçekleştireceği 3 eksen (örn. **FUNCTION PARAXMODE X Y W**) tanımlayın.

Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

SPEC
FCT

- Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.

- Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin

FUNCTION
PARAX

- **FUNCTION PARAX** seçin

FUNCTION
PARAXMODE

- **FUNCTION PARAXMODE** seçin

FUNCTION
PARAXMODE

- **FUNCTION PARAXMODE** seçin
- İşlem için eksen tanımlaması

Ana eksen ve paralel eksen aynı anda hareket ettirin

PARAXMODE fonksiyonu etkin ise TNC, programlı işlem hareketlerini fonksiyon içinde tanımlı eksenlerle gerçekleştirir. Eğer TNC'nin aynı anda bir paralel eksenle ve buna ait olan ana eksenle hareket etmesi gerekiyorsa, ilgili eksen ilave olarak "&" karakteriyle girebilirsiniz. Böylece & işaretli eksen ana eksen referans alır.



"&" söz dizimi elemanına sadece L cümlelerinde izin verilir.

"&" komutu ile bir ana eksenin ek konumlaması REF sisteminde gerçekleşir. Pozisyon göstergesini "gerçek değere" ayarladıysanız bu hareket gösterilmez. Gerekğinde pozisyon göstergesini „REF değerine“ getirin.

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXMODE X Y W

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXMODE X Y W

14 L Z+100 &Z+150 R0 FMAX

FUNCTION PARAXMODE devre dışı bırakma



Temel olarak TNC ilk açıldıktan sonra standart konfigürasyon etkili olur.

TNC, **PARAXMODE OFF** paralel eksen fonksiyonlarını aşağıdaki fonksiyonlarla sıfırlar:

- Bir programın seçimi
- Program sonu
- M2 veya M30
- **PARAXMODE OFF**

Makine kinematiğinin değişiminden önce paralel eksen fonksiyonlarını devre dışı bırakmalısınız.

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXMODE OFF

PARAXMODE OFF fonksiyonu ile paralel eksen fonksiyonunu kapatabilirsiniz. TNC, makine üreticisi tarafından yapılandırılmış ana eksenleri kullanır. Tanımlamada aşağıdaki adımları uygulayın:

SPEC
FCT

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.

- ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin

FUNCTION
PARAX

- ▶ **FUNCTION PARAX** seçin

FUNCTION
PARAXMODE

- ▶ **FUNCTION PARAXMODE** seçin

FUNCTION
PARAXMODE
OFF

- ▶ **FUNCTION PARAXMODE OFF** seçin

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.6 U, V ve W paralel eksenleriyle işleme

Örneğin W eksenıyla delme

0 BEGIN PGM PAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORMU 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 5 Z S2222	Z mil eksenıyla alet çağırma
4 L Z+0 W+0 R0 FMAX M91	Ana eksen ve yan eksenin sıfırlanması
5 L Z+100 R0 FMAX M3	Ana eksenin konumlandırılması
6 CYCL DEF 200 DELIK	
Q200=+2 ;GUVENLIK MES.	
Q201=-20 ;DERINLIK	
Q206=+150 ;DERIN KESME BESL.	
Q202=+5 ;KESME DERINL.	
Q210=+0 ;UST BEKLEME SURESI	
Q203=+0 ;YUZEY KOOR.	
Q204=+50 ;2. GUVENLIK MES.	
Q211=+0 ;ALT BEKLEME SURESI	
Q395=+0 ;DERINLIK REFERANSI	
7 FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY Z W	Gösterge kompanzasyonunun etkinleştirilmesi
8 FUNCTION PARAXMODE X Y W	Pozitif eksen seçimi
9 L X+50 Y+50 R0 FMAX M99	Sevk, W yan eksenini uygular
10 FUNCTION PARAXMODE OFF	Standart eksen yapılandırmasını geri yükle
11 L Z+0 W+0 R0 FMAX M91	Ana eksen ve yan eksenin sıfırlanması
12 L M30	
13 END PGM PAR MM	

11.7 Dosya fonksiyonları

Uygulama

FUNCTION FILE fonksiyonuyla, NC programından dosya işlemlerini kopyalayabilir, taşıyabilir ve silebilirsiniz.



FILE fonksiyonlarını, önceden **CALL PGM** ya da **CYCL DEF 12 PGM CALL** gibi fonksiyonları referansladığınız program ya da dosyalara uygulayamazsınız.

Dosya işlemleri tanımlanması

SPEC
FCT

- Özel fonksiyonları seçin

PROGRAM
FONKS.

- Program fonksiyonları seçilmesi

FUNCTION
FILE

- Dosya işlemlerini seçin: TNC kullanılabilir olan fonksiyonları gösterir

Yazılım tuşu

Fonksiyon Anlamı

FILE COPY	FILE COPY	Dosyayı kopyalama: Kopyalanacak dosyanın yol ismini ve hedef dosyasının yolu ismini belirtin
FILE MOVE	FILE MOVE	Dosya kaydırma: Kaydırılacak dosyanın yol ismini ve hedef dosyasının yolu ismini belirtin
FILE DELETE	FILE DELETE	Dosya silme: Silinecek dosyanın yol ismini belirtin

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.8 Koordinat dönüşümlerini tanımlama

11.8 Koordinat dönüşümlerini tanımlama

Genel bakış

7 SIFIR NOKTASI KAYDIRMA koordinat dönüşüm döngüsüne alternatif olarak **TRANS DATUM** açık metin fonksiyonunu da kullanabilirsiniz. Aynı şekilde 7 döngüsünde olduğu gibi **TRANS DATUM** ile de kaydırılacak değerleri doğrudan programlayabilir veya bir satırı seçilebilen sıfır noktası tablosundan etkinleştirebilirsiniz. Ayrıca **TRANS DATUM RESET** fonksiyonu kullanıma sunulur, bununla etkin sıfır noktası kaydırmalarını kolay bir şekilde sıfırlayabilirsiniz.

TRANS DATUM AXIS

TRANS DATUM AXIS fonksiyonu ile sıfır noktası kaydirmasını ilgili eksene değer girerek belirlersiniz. Bir tümcede dokuz koordinat tanımlayabilir, artan girişleri uygulayabilirsiniz. Tanımlamada aşağıdaki adımları uygulayın:

-  ► Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
-  ► Farklı açık metin fonksiyonlarının tanım fonksiyonları menüsü
-  ► Dönüşümleri seçin
-  ► **TRANS DATUM** sıfır noktası kaydirmasını seçin
-  ► Değer girişi için yazılım tuşunu seçin
- Sıfır nokta kaydirmasını istediğiniz eksenlerde girin, her birini **ENT** tuşuyla onaylayın



Mutlak girilen değerler, referans noktası ayarıyla veya Preset tablosundan alınan bir Preset değeriyle belirlenmiş malzeme sıfır noktasını temel alır.

Artan değerler daima en son geçerli sıfır noktasına dayanmaktadır – bunlar kaydırılabilir.

NC tümcesi

13 TRANS DATUMAXIS X+10 Y+25 Z+42

TRANS DATUM TABLE

TRANS DATUM TABLE fonksiyonu ile sıfır noktası kaydırmasının tanımını sıfır noktası numarasını, sıfır noktası tablosundan seçerek tanımlarsınız. Tanımlamada aşağıdaki adımları uygulayın:

SPEC
FCT

- Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.

- Farklı açık metin fonksiyonlarının tanım fonksiyonları menüsü

TRANSFORM

- Dönüşümleri seçin

TRANS
DATUM

- **TRANS DATUM** sıfır noktası kaydırmasını seçin

TABLO
.D

- **TRANS DATUM TABLE** sıfır nokta kaydırmasını seçin
- TNC'nin etkinleştireceği satır numarasını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- İstenirse sıfır noktası numarasını etkinleştirmek istediğiniz sıfır noktası tablosunun ismini girin, **ENT** tuşuyla onaylayın. Sıfır noktası tablosunu tanımlamak istemiyorsanız **NO ENT** tuşuyla onaylayın



Eğer **DÖNÜŞ TARİHİ TABLOSU** tümcesinde sıfır noktası tablosu tanımlamadıysanız, TNC **SEL TABLE** ile NC programında önceden seçilmiş olan sıfır noktası tablosunu seçer ya da **program akışı tekil tümce** veya **program akışı tümce sırası** işletim türünde sahip seçilmiş sıfır noktası tablosunu kullanır.

NC tümcesi

13 TRANS DATUMTABLE TABLINE25

TRANS DATUM RESET

TRANS DATUM RESET fonksiyonuyla sıfır noktası kaydırmasını sıfırlarsınız. Bu sırada daha önce sıfır noktasını nasıl belirlediğiniz önemli değildir. Tanımlamada aşağıdaki adımları uygulayın:

SPEC
FCT

- Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın

PROGRAM
FONKS.

- Farklı açık metin fonksiyonlarının tanım fonksiyonları menüsü

TRANSFORM

- Dönüşümleri seçin

TRANS
DATUM

- **TRANS DATUM** sıfır noktası kaydırmasını seçin

SIFIR NKT.
TABLOSU
GERİ ÇEKME

- **SIFIR NKT. TABLOSU GERİ ÇEKME** yazılım tuşunu seçin

NC tümcesi**13 TRANS DATUM RESET**

11.9 Metin dosyaları oluşturma

Uygulama

TNC'de metinleri bir metin editörü ile oluşturabilir ve işleyebilirsiniz. Tipik uygulamalar:

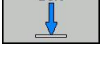
- Deneyim değerlerini sabit tutun
- İş akışlarını belgeleyin
- Formül toplamları oluşturun

Metin dosyaları. .A (ASCII) tipi dosyalardır. Diğer dosyaları işlemek isterseniz, bunu önce .A tipinde da dönüştürün.

Metin dosyasını açma ve çıkma

- ▶ Programlama işletim türünü seçin
- ▶ Dosya yönetimini çağırın: **PGM MGT** tuşuna basın
- ▶ .A tipi dosyaları gösterme: Arka arkaya **TİP SEÇ** yazılım tuşuna ve **TÜM GÖST.** yazılım tuşuna basın
- ▶ Dosya seçin ve **SEÇ** yazılım tuşu veya **ENT** tuşuyla açın ya da yeni bir dosya açın: Yeni isim girin, **ENT** tuşuyla onaylayın

Metin düzenleyiciden çıkmak isterseniz dosya yönetimini çağırın ve başka tipte bir dosya seçin; örn. bir çalışma programı.

Yazılım tuşu	İmleç hareketleri
	İmleç bir kelime sağa
	İmleç bir kelime sola
	İmleç bir sonraki ekran sayfasına
	İmleç bir önceki ekran sayfasına
	İmleç dosya başlangıcına
	İmleç dosya sonuna

11.9 Metin dosyaları oluşturma

Metinleri düzenleyin

Metin editörünün ilk satırının üstünde, dosya adını, durma yerini ve satır bilgisini gösteren bir bilgi alanı yer alır:

Dosya: Metin dosyasının ismi

Satır: İmlecin geçerli satır pozisyonu

Sütun: İmlecin geçerli sütun pozisyonu

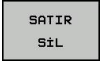
Metin, imlecin yer aldığı alana eklenir. Ok tuşları ile imleci, metin dosyasının istenen bir yerine hareket ettirin.

RETURN veya **ENT** tuşuyla satırları atlayabilirsiniz.

İşaretleri, kelimeleri ve satırları silme ve tekrar ekleme

Metin editörü ile tüm kelimeyi ve satırı silebilir ve başka bir yere ekleyebilirsiniz.

- ▶ İmleci, silinmesi ve başka bir yere eklenmesi gereken kelime veya satıra hareket ettirin
- ▶ **KELİME SİLME** veya **SATIR SİLME** yazılım tuşuna basın: Metin silinir ve ara belleğe kaydedilir
- ▶ İmleci, metin eklenmesi gereken pozisyona hareket ettirin ve **SATIR/KELİME EKLEME** yazılım tuşuna basın

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Satırları silin ve ara hafızaya kaydedin
	Kelimeleri silin ve ara hafızaya kaydedin
	İşareti silin ve ara hafızaya kaydedin
	Satır veya kelimeyi sildikten sonra tekrar ekleyin

Metin bloklarını işleyin

Metin bloklarını istediğiniz büyüklükte kopyalayabilir, silebilir ve başka bir yere ekleyebilirsiniz. Her durumda önce istediğiniz metin bloğunu işaretleyin:

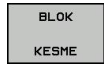
- Metin bloğunu işaretleyin: İmleci, metin işaretinin başlaması gereken işaretin üzerine getirin



- **BLOK İŞARETLEME** yazılım tuşuna basın
- İmleci, metin işaretinin sonlanması gereken işaretin üzerine getirin Eğer imleci ok tuşları ile doğrudan yukarı ve aşağı hareket ettirseniz, arada kalan metin satırları tam olarak işaretlenir – işaretlenen metin renkli olarak kaldırılır

İstediğiniz metin bloğunu işaretledikten sonra, metni alttaki yazılım tuşları ile işlemeye devam edin:

Yazılım tuşu Fonksiyon



İşaretlenen bloğu silin ve ara hafızaya kaydedin



İşaretlenen bloğu silmeden ara hafızaya kaydedin (kopyalayın)

Eğer ara hafızaya kaydedilen bloğu farklı bir yere eklemek isterseniz aşağıdaki adımları uygulayın:

- İmleci arada kaydedilen metin bloğunu eklemek istediğiniz pozisyona hareket ettirin



- **BLOK EKLEME** yazılım tuşuna basın: Metin eklenir

Metin ara hafızada yer aldığı sürece metni istediğiniz kadar sıklıkta ekleyebilirsiniz.

İşaretlenen bloğu diğer bir dosyaya aktarın

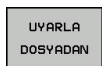
- Metin bloğunu tanımlanmış şekilde işaretleyin



- **DOSYAYA EKLEME** yazılım tuşuna basın. TNC **Hedef Dosya** = diyalogunu gösterir
- Hedef dosyanın yolunu ve adını girin. TNC, işaretlenen metin bloğunu hedef dosyaya bağlar. Girilen adda bir hedef dosya yer almıyorsa TNC işaretlenen metni yeni bir dosyaya yazar

Diğer dosyayı imleç pozisyonuna ekleyin

- İmleci metinde, diğer metin dosyasını eklemek istediğiniz yere hareket ettirin



- **DOSYADAN EKLEME** yazılım tuşuna basın. TNC **Dosya ismi** = diyalogunu gösterir
- Eklemek istediğiniz dosyanın yolunu ve ismini girin

11.9 Metin dosyaları oluşturma

Metin parçalarını bulma

Metin editörünün arama fonksiyonu, metinde kelimeyi veya işaret zincirini bulur. TNC, iki imkanı kullanıma sunar.

Geçerli metni bulun

Arama fonksiyonunun imlecin yer aldığı kelimeye uygun bir kelime bulması gerekir:

- İmleci istenen kelimeye hareket ettirin
- Arama fonksiyonunu seçin: **ARAMA** yazılım tuşuna basın
- **GÜNCEL KELİME ARAMA** yazılım tuşuna basın
- Kelime arama**BUL** yazılım tuşuna basın
- Arama fonksiyonundan çıkın: **SON** yazılım tuşuna basın

İstenen metni bulun

- Arama fonksiyonunu seçin: **ARAMA** yazılım tuşuna basın. TNC **Metin Ara:** diyalogunu gösterir
- Aranan metni girin
- Metin arayın: **ARA** yazılım tuşuna basın
- Arama fonksiyonundan çıkın, **SON** yazılım tuşuna basın

11.10 Serbest tanımlanabilir tablolar

Temel bilgiler

Serbest tanımlanabilir tablolarda istediğiniz bilgileri NC programından kaydedebilir ve okuyabilirsiniz. Bunun için **FN 26** ila **FN 28 Q** parametre fonksiyonları kullanıma sunulur.

Serbest tanımlanabilir tabloların formatını, yani içerdikleri sütunları ve bunların özelliklerini yapı editörüyle değiştirebilirsiniz. Bununla tamamen sizin uygulamanıza göre olan tablolar oluşturabilirsiniz.

Devamında bir tablo görünümü arasında (standart ayar) ve bir formül görünümü arasında geçiş yapabilirsiniz.

M	Y	Z	A	C	DOC
1	100.001	49.999	0		PAT 1
2	99.994	49.999	0		PAT 2
3	99.990	50.001	0		PAT 3
4	100.002	49.995	0		PAT 4
5	99.990	50.003			PAT 5

Serbestçe tanımlanabilir tabloları ayarlayın

- Dosya yönetimini seçin: **PGM MGT** tuşuna basın
- TAB uzantılı istediğiniz dosya adını girin, **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, arka planda sabitlenmiş tablo formatlarıyla bir açılır pencere gösterir
- Ok tuşuyla bir tablo şablonu **ÖRN.example.tab** seçin, **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, ön tanımlanmış bir formatta yeni bir tablo açar
- Tabloyu gereksinimlerinize uygun hale getirmek için tablo formatını değiştirmelisiniz

Diğer bilgiler: Tablo formatını değiştirme, sayfa 444



Makine üreticiniz kendi tablo şablonlarını oluşturup TNC'ye yerleştirebilir. Yeni bir tablo kullanıyorsanız TNC mevcut tüm tablo şablonlarının listelendiği bir açılır pencere açar.

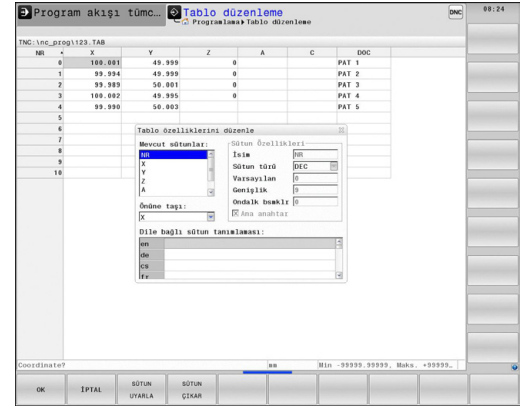


Kendi tablo şablonlarınızı da TNC'ye kaydedebilirsiniz. Bunun için yeni bir tablo oluşturun, tablo formatını değiştirin ve bu tabloyu **TNC: \system\proto** dizinine kaydedin. Artık yeni bir tablo oluşturduğunuzda tablo şablonlarının bulunduğu seçim penceresinde sizin şablonunuz da gösterilir.

Tablo formatını değiştirme

- **BIÇİM DÜZENLE** yazılım tuşuna basın (yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın): TNC, tablo yapısının gösterildiği bir düzenleme formunu açar. Yapı komutu anlamını (başlık satırı girişi) peşinden takip eden tablodan alın.

Yapı komutu	Anlamı
Mevcut sütunlar:	Tabloda bulunan tüm sütunların listesi
Önüne taşı:	Mevcut sütunlar içinde işaretlenen girdi bu sütunun önüne kaydırılır
İsim	Sütun ismi: başlık satırında gösterilir
Sütun türü	TEXT: Metin girişi SIGN: Ön işaret + veya - BIN: İkili sayı DEC: Ondalık, pozitif, tamsayı (kardinal sayı) HEX: Onaltılık sayı INT: Tamsayı LENGTH: Uzunluk (inç programlarında dönüştürülür) FEED: Besleme (mm/dak veya 0,1 inç/dak) IFEED: Besleme (mm/dak veya inç/dak) FLOAT: Kayan noktalı sayı BOOL: Doğruluk değeri INDEX: İndeks TSTAMP: Tarih ve saat için sabit tanımlı biçim UPTXT: Büyük harflerle metin girişi PATHNAME: Yol adı
Varsayılan değer	Bu sütundaki alanların önceden atanmasında kullanılan değer
Genişlik	Sütun genişliği (karakter sayısı)
Ana anahtar	Birinci tablo sütunu
Dile bağlı sütun tanımlaması	Dile bağlı diyalog



Serbest tanımlanabilir tablolar 11.10

Formda bağlı bir fare veya TNC klavyesiyle yönlendirme yapabilirsiniz. TNC klavyesiyle yönlendirme:



- Giriş alanlarına atlamak için navigasyon tuşlarına basın. Bir giriş alanı dahilinde ok tuşlarıyla yönlendirme yapabilirsiniz. Açılabilir menüleri **GOTO** tuşuyla açabilirsiniz.



Hali hazırda satır içeren bir tabloda **ad** ve **sütun tipi** gibi tablo özelliklerini değiştiremezsiniz. Ancak tüm satırları silerseniz bu özellikleri değiştirebilirsiniz. Gerekirse bunun öncesinde tabloyu yedekleyin.

TSTAMP sütun türü alanında, **CE** tuşuna ve ardından **ENT** tuşuna basarsanız geçersiz bir değeri sıfırlayabilirsiniz.

Yapı editörünü sonlandırma

- **OK** yazılım tuşuna basın. TNC, editör formunu kapatır ve değişiklikleri kabul eder. **İPTAL** yazılım tuşuna basıldığında tüm değişiklikler iptal edilir.

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.10 Serbest tanımlanabilir tablolar

Tablo ve form görünümü arasında geçiş

.TAB uzantılı tüm tabloları ya liste görünümünde ya da formül görünümünde görüntüleyebilirsiniz.

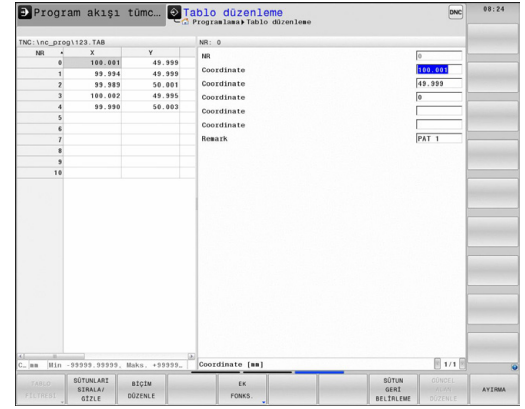


- Bölünmüş ekran ayarlama tuşuna basın. Liste veya form görünümü için ilgili yazılım tuşunu seçin (form görünümü: diyalog metni ile veya diyalog metni olmadan)

Form görünümünde TNC, ekranın sol yarısında ilk sütun içeriği ile birlikte satır numaralarını listeler.

Ekranın sağ yarısında verileri değiştirebilirsiniz.

- Bir sonraki giriş alanına geçmek için **ENT** tuşuna veya ok tuşuna basın
- Başka bir satır seçmek için navigasyon tuşuna (klasör sembolü) basın. Böylece imleç sol pencereye geçer ve ok tuşlarıyla istediğiniz satırı seçebilirsiniz. Navigasyon tuşuyla tekrar giriş alanına geçiş yaparsınız



FN 26: TABOPEN: Serbestçe tanımlanabilir tabloyu açma

FN 26: TABOPEN fonksiyonuyla, tabloyu FN 27 ile tanımlamak veya bu tablodan FN 28 ile okumak için istediğiniz serbest tanımlanabilir bir tabloyu açın.



NC programında sadece bir tablo açık olabilir. **FN 26: TABOPEN** ile yeni tümce en son açılmış tabloyu otomatik olarak kapatır. Açılacak tablonun uzantısı **.TAB** olmalıdır.

Örnek: TNC:\DIR1 dizininde kayıtlı olan **TAB1.TAB** tablosunu açın

56 FN 26: TABOPEN TNC:\DIR1\TAB1.TAB

FN 27: TABWRITE: Serbestçe tanımlanabilir tabloyu tanımlama

FN 27: TABWRITE fonksiyonuyla, önceden **FN 26: TABOPEN** ile açmış olduğunuz tabloyu tanımlayın.

Birden fazla sütun adını bir **TABWRITE** tümcesinde tanımlayabilir, yani açıklayabilirsiniz. Sütun adları tırnak içinde yer almalı ve virgülle ayrılmış olmalıdır. TNC'nin ilgili sütuna yazacağı değeri, Q parametreleriyle tanımlayın.



FN 27: TABWRITE fonksiyonunun standart olarak **Program Testi** işletim türünde değerleri güncel olarak açık olan tabloya yazdığını dikkate alın.

FN18 ID992 NR16 fonksiyonuyla, programın hangi işletim türünde uygulanacağını sorabilirsiniz. **FN27** fonksiyonu sadece **Program akışı tekil tümce** ve **Program akışı tümce takibi** işletim türlerinde kullanılacaksa bir atlama talimatıyla ilgili program bölümünü atlayabilirsiniz.

Diğer bilgiler: Q parametreleriyle eğer/o zaman kararları, sayfa 318

Sadece numaralı tablo hanelerini tanımlayabilirsiniz.

Eğer bir tümcede birden fazla sütunu tanımlamak istiyorsanız, yazılacak değerleri ardışık Q parametresi numaraları halinde kaydetmelisiniz.

Örnek

Şu anda açılmış olan tablonun 5 satırında yarıçap, derinlik ve D sütunlarını tanımlayın. Tabloya yazılması gereken değerler, Q5, Q6 ve Q7 Q parametrelerine kaydedilmelidir.

53 Q5 = 3.75

54 Q6 = -5

55 Q7 = 7.5

56 FN 27: TABWRITE 5/"YARIÇAP,DERINLIK,D" = Q5

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.10 Serbest tanımlanabilir tablolar

FN 28: TABREAD: Serbestçe tanımlanabilir tabloyu okuma

FN 28: TABREAD daha önce FN 26: TABOPEN ile açtığınız tablodan okuyun.

Birden fazla sütun adını bir **TABREAD** tümcesinde tanımlayabilir, yani okuyabilirsiniz. Sütun adları tırnak içinde yer almalı ve virgülle ayrılmış olmalıdır. TNC'nin ilk okuduğu değeri yazacağı Q parametre numarasını **FN 28** tümcesinde tanımlayabilirsiniz.



Sadece nümerik tablo alanlarını okuyabilirsiniz.
Eğer bir sütunda birden çok tümce okuyorsanız, TNC okunan değerleri ardışık Q parametresi numaraları halinde kaydeder.

Örnek

Şu anda açılmış olan tablonun 6 satırından yarıçap, derinlik ve D sütun değerlerini okuyun. İlk değeri Q parametresine Q10 kayıt edin (ikinci değeri Q11, üçüncü değeri Q12).

```
56 FN 28: TABREAD Q10 = 6/"YARIÇAP,DERINLIK,D"
```

Tablo biçimini uyarlayın



Bu fonksiyonu sadece makine üreticinizle görüşerek kullanabilirsiniz!

Yazılım tuşu

Fonksiyon



Mevcut tablo formatlarını kumanda yazılım versiyonunun değiştirilmesinden sonra uyarlayın

11.11 Atımlı devir sayısı FUNCTION S-PULSE

Atımlı devir sayısı programlama

Uygulama



Bu fonksiyonun davranışı makineye bağlıdır.
Makine el kitabını dikkate alın!

FUNCTION S-PULSE fonksiyonuyla örn. sabit devir sayısı ile tornalamada makinenin öz titreşimlerini önlemek için atımlı bir devir sayısı programlanabilir.

P-TIME girdi değeriyle titreşimin süresini (periyot uzunluğu), SCALE girdi değeriyle devir sayısı değişikliğini yüzde olarak tanımlarsınız. Mil devir sayısı nominal değer çevresinde sinüs biçimli değişir.

Uygulama şekli

Tanımlamada aşağıdaki adımları uygulayın:

SPEC
FCT

- Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın

PROGRAM
FONKS.

- Farklı açık metin fonksiyonlarının tanım fonksiyonları menüsü

FUNCTION
SPINDLE

- **FUNCTION SPINDLE** yazılım tuşunu seçin

SPINDLE-
PULSE

- **SPINDLE-PULSE** yazılım tuşunu seçin
- P-TIME periyot uzunluğunu tanımlayın
- SCALE devir sayısı değişikliğini tanımlayın



Kumanda, programlanmış bir devir sayısı sınırlamasını asla aşmaz. Devir sayısı, **FUNCTION S-PULSE** fonksiyonunun sinüs eğrisi maksimum devir sayısının altına düşene kadar tutulur.

NC tümcesi

13 FUNCTION S-PULSE P-TIME10
SCALE5

Atımlı devir sayısının sıfırlanması

FUNCTION S-PULSE RESET fonksiyonuyla atımlı devir sayısını sıfırlarsınız.

Tanımlamada aşağıdaki adımları uygulayın:

SPEC
FCT

- Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın

PROGRAM
FONKS.

- Farklı açık metin fonksiyonları tanımını seçme fonksiyonları için menü

FUNCTION
SPINDLE

- **FUNCTION SPINDLE** yazılım tuşunu seçin

RESET
SPINDLE-
PULSE

- **RESET SPINDLE-PULSE** yazılım tuşunu seçin

NC tümcesi

18 FUNCTION S-PULSE RESET

Programlama: Özel Fonksiyonlar

11.12 Bekleme süresi FUNCTION FEED DWELL

11.12 Bekleme süresi FUNCTION FEED DWELL

Bekleme süresi programlama

Uygulama



Bu fonksiyonun davranışı makineye bağlıdır.
Makine el kitabını dikkate alın!

Örneğin, bir torna döngüsünde talaş kırma zorlamak için **FUNCTION FEED DWELL** ile mükerrer bekleme sürelerini saniye cinsinden ayarlayabilirsiniz. **FUNCTION FEED DWELL** fonksiyonunu, talaş kırma ile uygulamak istediğiniz işlemin hemen öncesinde programlayın.

FUNCTION FEED DWELL tarafından tanımlanmış bekleme süresi, hızlı hareketlerde ve tarama hareketlerinde etki etmez.



Malzemede hasar!
FUNCTION FEED DWELL fonksiyonunu dişli üretimi için kullanmayın.

Uygulama şekli

Tanımlamada aşağıdaki adımları uygulayın:

SPEC
FCT

- Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın

PROGRAM
FONKS.

- Farklı açık metin fonksiyonları tanımını seçme fonksiyonları için menü

FUNCTION
FEED

- **FUNCTION FEED** yazılım tuşunu seçin

FEED
DWELL

- **FEED DWELL** yazılım tuşunu seçin
- D-TIME bekleme zaman aralığını tanımlama
- F-TIME talaş kaldırma zaman aralığını tanımlama

NC tümcesi

13 FUNCTION FEED DWELL D-TIME0.5
F-TIME5

Bekleme süresi FUNCTION FEED DWELL 11.12

Bekleme süresi sıfırlama



Bekleme süresini talaş kırmayla uyguladığınız işlemin hemen arkasından sıfırlayın.

NC tümcesi

18 FUNCTION FEED DWELL RESET

FUNCTION FEED DWELL RESET fonksiyonuyla mükerrer bekleme süresini sıfırlarsınız.

Tanımlamada aşağıdaki adımları uygulayın:

SPEC
FCT

- Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın

PROGRAM
FONKS.

- Farklı açık metin fonksiyonları tanımını seçme fonksiyonları için menü

FUNCTION
FEED

- **FUNCTION FEED** yazılım tuşunu seçin

RESET
FEED
DWELL

- **RESET FEED DWELL** yazılım tuşunu seçin



Bekleme süresini D-TIME 0 girişiyle sıfırlayabilirsiniz. TNC, **FUNCTION FEED DWELL** fonksiyonunu program sonunda otomatik olarak sıfırlar.

12

**Programlama: Çok
eksenli işleme**

Programlama: Çok eksenli işleme

12.1 Çok eksen işlemi için fonksiyonlar

12.1 Çok eksen işlemi için fonksiyonlar

Bu bölümde, çok eksen işlemiyle bağlantılı olan TNC fonksiyonları özetlenmiş durumda:

TNC fonksiyonu	Tanım	Sayfa
PLANE	Döndürülmüş çalışma düzlemindeki işlemleri tanımlayın	455
M116	Döner eksenlerin beslemesi	480
PLANE/M128	Kamber frezeleri	478
FUNCTION TCPM	TNC'nin tutumunu döner eksenleri konumlandırmada tespit edin (M128'in geliştirilmesi)	488
M126	Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirin	481
M94	Döner eksenlerin gösterge değerini azaltın	482
M128	TNC'nin tutumunu döner eksenleri konumlandırmada tespit edin	483
M138	Kol hareketi eksen seçimi	486
M144	Makine kinematiğini hesaplayın	487
LN tümceleri	Üç boyutlu alet düzeltmesi	493

12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

Giriş



Çalışma düzleminin döndürülmesi fonksiyonu, makine üreticisi tarafından etkinleştirilmiş olmalıdır!

PLANE fonksiyonunu temel olarak sadece iki devir eksenine sahip (tezgah veya/ve başlık) bir makinede kullanabilirsiniz. İstisna: **PLANE AXIAL** fonksiyonunu, eğer makinenizde sadece tek bir devir eksenini bulunuyorsa veya etkin konumdaysa kullanabilirsiniz.

PLANE fonksiyonuyla (İng. plane = Düzlem) performansı yüksek bir fonksiyona sahip olursunuz, bununla da farklı biçimlerde döndürülmüş çalışma düzlemlerini tanımlayabilirsiniz.

PLANE fonksiyonu parametre tanımlaması iki parça düzenlenmiştir:

- Düzlemin geometrik tanımı, her bir kullanılabilir **PLANE** fonksiyonu için farklıdır
- Düzlem tanımından bağımsız görülmesi gereken ve bütün **PLANE** fonksiyonlarıyla özdeş olan **PLANE** fonksiyonunun pozisyon davranışı

Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Döndürülmüş sistemde **8 YANSIMA** döngüsüyle çalışıyorsanız aşağıdakileri dikkate alın:

Yansıtmayı çalışma düzleminin döndürülmesinden önce programlarsanız yansıtmaya, döndürmeye etki eder. İstisna: Döngü 19 ve **PLANE AXIAL** ile döndürme.

Bir yuvarlak eksenin **8** döngüsüyle yansıtılması, sadece eksenin hareketlerini yansıtır, **PLANE** fonksiyonuyla tanımlanmış açığı yansıtmaz! Bunun sonucunda eksenlerin pozisyonlamaları değişir.



Gerçek fonksiyon pozisyonunun devir alınması, dönmüş çalışma düzleminde mümkün değildir.

PLANE fonksiyonunu aktif **M120** ile kullanırsanız TNC yarıçap düzeltmesini kaldırır ve böylece **M120** fonksiyonu da otomatik olarak kalkar.

PLANE fonksiyonunu temel olarak daima **PLANE RESET** ile sıfırlayın. **PLANE** parametrelerinin her birine 0 girilmesi fonksiyonu tamamen sıfırlamaz.

M138 fonksiyonuyla hareketli eksenlerin sayısını sınırlarsanız bu, makinenizin hareket olanaklarını da sınırlayabilir. Kumanda, eksen açısı hesaplamasında seçimi kaldırılmış eksenlerde değeri 0 olarak kaydeder.

TNC, çalışma düzleminin sadece Z mil eksenini ile çevrilmesini destekler.

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

Genel bakış

TNC içinde kullanılabilen tüm **PLANE** fonksiyonları, istediğiniz çalışma düzlemini devir eksenlerinden bağımsız, gerçekten makinenizde olanı tarif eder. Aşağıdaki olanaklar kullanıma sunulur:

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Gerekli parametreler	Sayfa
	SPATIAL	Hacimsel açı SPA , SPB , SPC	460
	PROJECTED	İki projeksiyon açısı PROPR ve PROMIN ile rotasyon açısı ROT	462
	EULER	Üç Euler açısı eksen sapması (EULPR), yönelim (EULNU) ve rotasyon (EULROT),	463
	VECTOR	Düzlemin tanımı için normal vektör ve döndürülmüş X eksen yönünü tanımlamak için temel vektör	465
	POINTS	Döndürülecek düzlemin istenen 3 noktasının koordinatları	467
	RÖLATİF	Münferit etkisi artan hacimsel açı	469
	AXIAL	Üç mutlak veya artan eksen açısı A , B , C	470
	RESET	PLANE fonksiyonunu sıfırlayın	459

Animasyonu başlatma

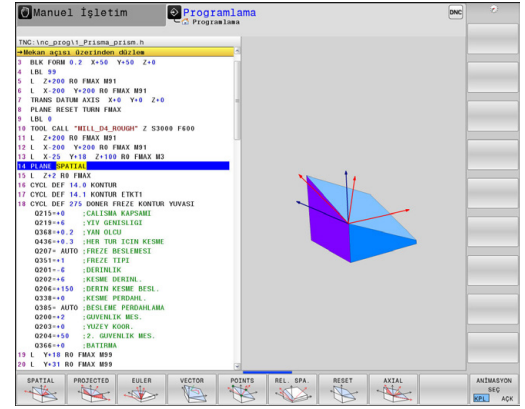
Her bir tanımlama olanakları arasındaki farklılıkları fonksiyon seçiminden önce belirginleştirmek için yazılım tuşuyla animasyonu başlatabilirsiniz. Kumanda, yazılım tuşunu mavi renkte vurgular ve seçilen PLANE fonksiyonunu animasyonlu gösterimde gösterir.

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Animasyonu açma
	Animasyon modu açık

PLANE fonksiyonunu tanımlayın

SPEC
FCTİŞLEM
DÜZLEMİ
KOL HAR.

- ▶ Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın
- ▶ **PLANE** fonksiyonunu seçin: **İŞLEM DÜZLEMİ KOL HAR.** yazılım tuşuna basın: TNC, yazılım tuşu sütununda kullanılabilen tanımlama olanaklarını gösterir



Fonksiyon seçimi

- ▶ İstenilen fonksiyonu yazılım tuşuyla seçin: Kumanda, diyalogu sürdürür ve gerekli parametreleri sorgular

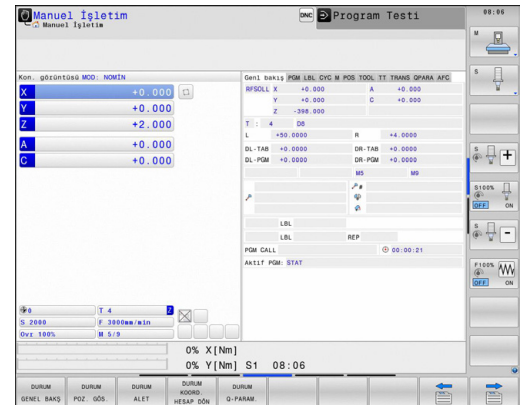
Etkin animasyonda fonksiyon seçimi

- ▶ İstenen fonksiyonu yazılım tuşuyla seçin: Kumanda, animasyonu gösterir
- ▶ Şu anda etkin fonksiyonu kabul etmek için: Fonksiyonun yazılım tuşuna yeniden basın veya **ENT** tuşuna basın

Pozisyon göstergesi

Herhangi bir **PLANE** fonksiyonu etkin olduğunda, TNC ek durum göstergesinde hesaplanan hacimsel açıyı gösterir. Temel olarak TNC, hesaplamaları (kullanılan **PLANE** fonksiyonundan bağımsız) iç taraftaki hacimsel açısına geri dönük yapar.

Kalan mesafe (**ISTRW** ve **REFRW**) modunda TNC, döner eksendeki dönme esnasında (**MOVE** veya **TURN** modu) döner eksenin tanımlanan (veya hesaplanan) son konumuna kadar olan yolu gösterir.



PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

PLANE fonksiyonunu sıfırlama



- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- ▶ PLANE fonksiyonunu seçin: **İŞLEM DÜZLEMİ KOL HARR.** yazılım tuşuna basın: TNC, yazılım tuşu sütununda kullanılabilen tanımlama olanaklarını gösterir
- ▶ Sıfırlama fonksiyonunu seçin: Bununla, **PLANE** fonksiyonu dahili olarak sıfırlanır
- ▶ TNC'nin hareketli eksenleri otomatik olarak temel konuma sürmesinin gerekip (**MOVE** veya **TURN**) gerekmediğini (**STAY**) belirleyin
Diğer bilgiler: Otomatik dönme: MOVE/TURN/STAY (Giriş zorunludur), sayfa 472
- ▶ Girişi sonlandırın: **END** tuşuna basın

NC tümcesi

25 PLANE RESET MOVE ABST50 F1000



PLANE RESET fonksiyonu, etkin **PLANE** fonksiyonunu – veya aktif bir döngüyü **19** - tamamen sıfırlar (açı = 0 ve fonksiyon etkin değil). Çoklu tanımlama gerekli değildir.

Manuel İşletim türünde döndürmeyi, **3D ROT** menüsü üzerinden devre dışı bırakabilirsiniz.

Diğer bilgiler: Manuel çevirmeyi etkinleştirme, sayfa 597

Programlama: Çok eksenli işleme

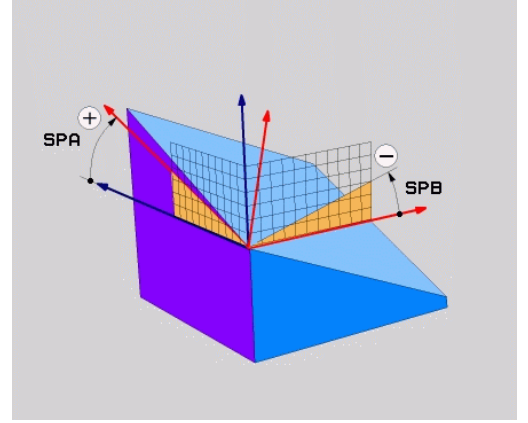
12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

Hacimsel açı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE SPATIAL

Uygulama

Hacimsel açılar, bunun için her zaman aynı sonucu veren iki görünüm şeklinin mevcut olduğu koordinat sistemi çevresinde en fazla üç devir ile işleme düzlemini tanımlar.

- **Makineye sabit koordinat sistemi etrafında devirler:**
Devirlerin sırası önce C makine eksen etrafında ardından B makine eksen ve sonrasında A makine eksen etrafında gerçekleşir.
- **Makineye sabit koordinat sistemi etrafında devirler:**
Devirlerin sırası önce C makine eksen ardından döndürülen B eksen ve sonrasında döndürülen A eksen etrafında gerçekleşir. Bu görünüm şekli genellikle kolayca anlaşılabilir, çünkü devir ekseninin belirlenmesiyle koordinat sistemi devirleri daha kolay bir şekilde kavranabilir.



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Her zaman için açı 0 olsa dahi üç SPA, SPB ve SPC hacimsel açısının hepsini tanımlamalısınız.

19 döngüsündeki girişler makine tarafında alan açısı girişine ayarlanmış olduğunda, çalışma şekli 19 döngüsü ile aynıdır.

Pozisyon davranışı için parametre tanımı.

Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

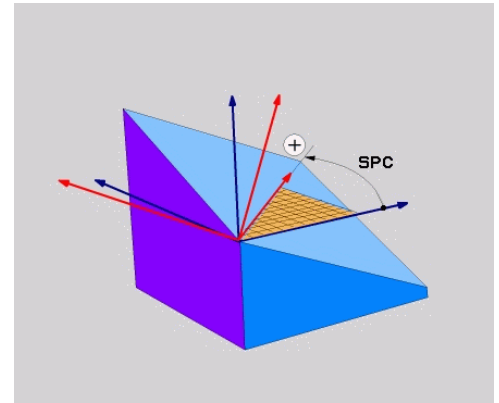
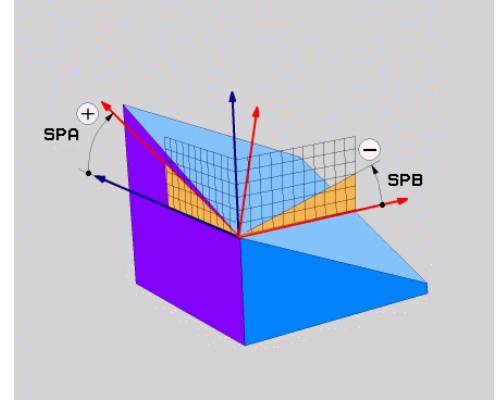
Giriş parametresi



- **Hacimsel açı A?:** Makineye sabit X eksenini etrafındaki **SPA** dönme açısı. Giriş aralığı $-359,9999^\circ$ ila $+359,9999^\circ$
- **Hacimsel açı B?:** Makineye sabit Y eksenini etrafındaki **SPB** dönme açısı. Giriş aralığı $-359,9999^\circ$ ila $+359,9999^\circ$
- **Hacimsel açı C?:** Makineye sabit Z eksenini etrafındaki **SPC** dönme açısı. Giriş aralığı $-359,9999^\circ$ ila $+359,9999^\circ$
- Pozisyon özellikleriyle devam
Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
SPATIAL	İng. spatial = hacimsel
SPA	spatial A: X eksenini döngüsü
SPB	spatial B: Y eksenini döngüsü
SPC	spatial C: Z eksenini döngüsü



NC tümcesi

5 PLANE SPATIAL SPA+27 SPB+0 SPC
+45

Programlama: Çok eksenli işleme

12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

Projeksiyon açısı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama PLANE PROJECTED

Uygulama

Projeksiyon açıları, 1. koordinat düzlemi (Z alet ekseninde Z/X) ve 2. koordinat düzleminin (Z alet ekseninde Y/Z) projeksiyonu ile tanımlanacak çalışma düzleminde belirleyebilecekleri iki açının bilgisi ile bir çalışma düzlemi tanımlar.

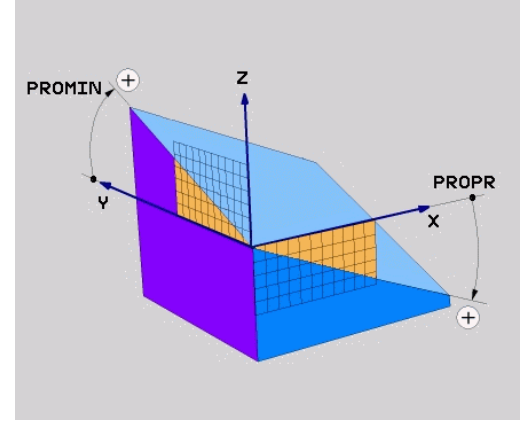


Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Projeksiyon açısını ancak eğer açı tanımlaması dikdörtgen küpe dayalı olursa kullanabilirsiniz. Aksi takdirde malzemede gerilmeler görülür.

Pozisyon davranışı için parametre tanımı.

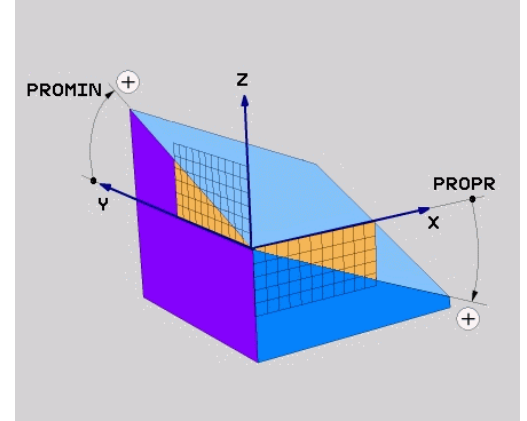
Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



Giriş parametreleri



- ▶ **Proj. açısı 1. Koordinat düzlemi?:** Makineye sabit koordinat sisteminin (Z alet ekseninde Z/X) 1. koordinat düzlemindeki döndürülmüş çalışma düzleminde ait yansıtılan açı. Giriş aralığı -89,9999° ila +89,9999°. 0° eksen, etkin çalışma düzlemindeki ana eksen (Z alet ekseninde X, pozitif yöne doğru)
 - ▶ **Proj. açısı 2. Koordinat düzlemi?:** Makineye sabit koordinat sisteminin (Z alet ekseninde Y/Z) 2. koordinat düzlemindeki yansıtılan açı. Giriş aralığı -89,9999° ila +89,9999°. 0° eksen, aktif çalışma düzleminin yan eksenidir (Y'de alet eksen Z)
 - ▶ **ROT açısı döndürülmüş düzlemde?:** Döndürülmüş koordinat sistemlerinin çevrilmiş alet ekseninde döndürülmesi (mantıken 10 DÖNDÜRME döngülü rotasyon bazlıdır). Rotasyon açısıyla, kolay bir şekilde çalışma düzleminin ana eksen yönünü (Z alet ekseninde X; Y alet ekseninde Z) tayin edebilirsiniz. Giriş aralığı -360° ila +360°
 - ▶ Pozisyon özellikleriyle devam
- Diğer bilgiler:** PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



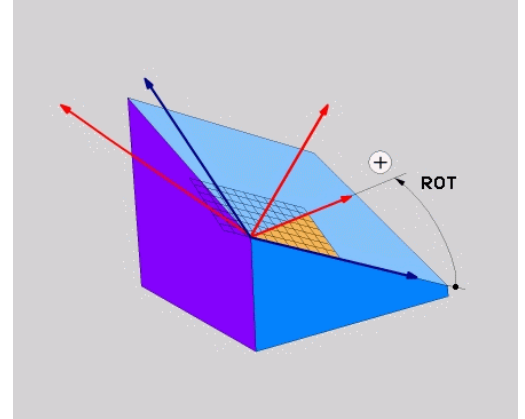
NC tümcesi

5 PLANE PROJECTED PROPR+24 PROMIN+24 PROROT+30

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

Kullanılan kısaltmalar:

PROJECTED	İng. projected = izdüşümü alınmış
PROPR	principle plane: ana düzlem
PROMIN	minor plane: yan düzlem
ROT	İng. rotation: rotasyon

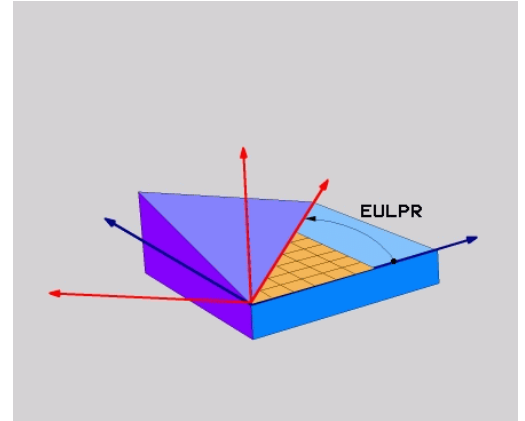


Euler açısı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE EULER

Uygulama

Euler açısı, çalışma düzlemini üç **devir ile döndürülmüş koordinasyon sistemi ile tanımlar**. Üç Euler açısı, İsviçreli matematikçi Euler tarafından tanımlanmıştır. Makine koordinat sistemine taşınması aşağıdaki anlama gelir:

Eksen sapma açısı: EULPR	Z eksenini çevresinde koordinat sisteminin dönmesi
Nutasyon açısı EULNU	Koordinat sisteminin eksen sapması açısıyla döndürülmüş X eksenini etrafında dönmesi
rotasyon açısı: EULROT	Döndürülmüş çalışma düzleminin Z eksenini etrafında dönmesi



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Pozisyon davranışı için parametre tanımı.

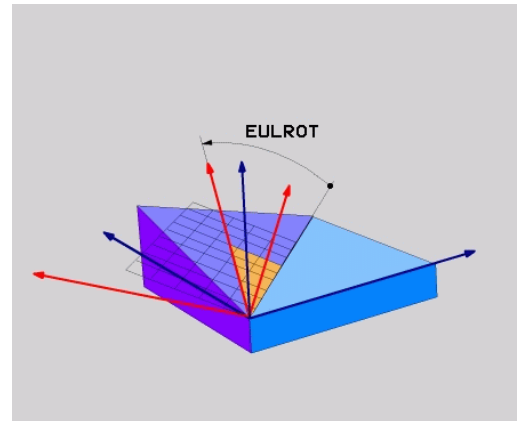
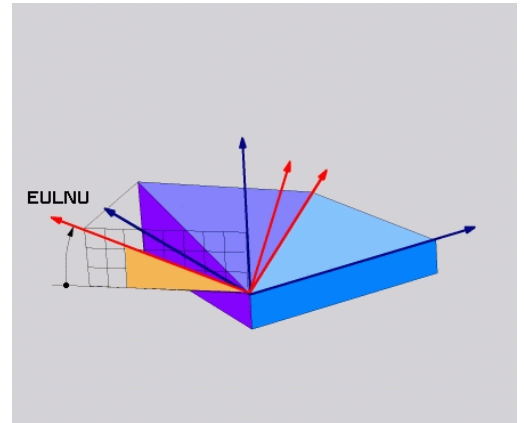
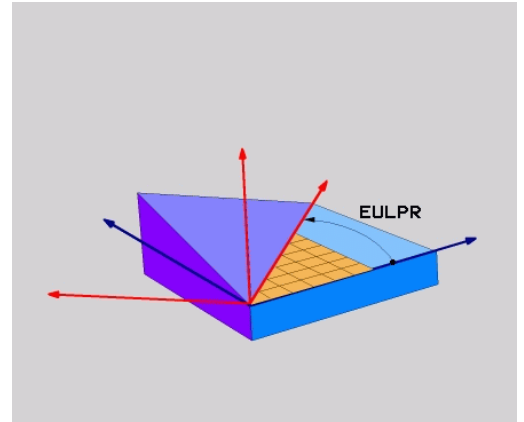
Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472

12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

Giriş parametreleri



- **Dönme açısı ana koordinat düzlemi?:** Z eksenini etrafında **EULPR** dönme açısı. Dikkat edilmesi gerekenler:
 - Giriş aralığı $-180,0000^{\circ}$ ila $180,0000^{\circ}$
 - 0° eksen X eksenidir
 - **Alet eksenini çevirme açısı?:** **EULNU** çevirme açısı, koordinat sisteminden eksen sapması açısından geçen çevrilmiş X eksenini. Dikkat edilmesi gerekenler:
 - Giriş aralığı 0° ila $180,0000^{\circ}$
 - 0° eksen Z eksenidir
 - **Döndürülmüş düzlemde ROT açısı?:** Döndürülmüş Z eksenini etrafında döndürülmüş koordinat sisteminin **EULROT** dönüşü (10 DÖNDÜRME döngülü rotasyona eşittir). Rotasyon açısıyla kolay bir şekilde X ekseninin yönünü döndürülmüş çalışma düzleminde tayin edebilirsiniz. Dikkat edilmesi gerekenler:
 - Giriş aralığı 0° ila $360,0000^{\circ}$
 - 0° eksen X eksenidir
 - Pozisyon özellikleriyle devam
- Diğer bilgiler:** PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



NC tümcesi

5 PLANE EULER EULPR45 EULNU20 EULROT22

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
EULER	İsviçreli matematikçi, Euler açısıyla tanımlanmış şeklidir
EULPR	Eksen sapma açısı: Z eksenini çevresinde koordinat sisteminin dönüşünü tanımlayan açı
EULNU	Nutasyon açısı: Koordinat sisteminin eksen sapması açısıyla döndürülmüş X eksenini etrafındaki dönüşünü tanımlayan açı
EULROT	Rotasyon açısı: Döndürülmüş Z eksenindeki, çevrilmiş çalışma düzleminin dönüşünü tanımlayan açı

Çalışma düzlemini iki vektör üzerinden tanımlama: PLANE VECTOR

Uygulama

İki vektör üzerinden çalışma düzleminin tanımı, eğer CAD sistemi temel vektörü ve çevrilmiş çalışma düzleminin normal vektörünü hesaplayabiliyorsa kullanılabilir. Normlanmış giriş gerekli değildir. TNC, norm hesaplamasını dahili yapar, böylece -9.999999 ve +9.999999 arasında değerler girilebilir.

Çalışma düzlemi için gerekli olan temel vektörün tanımı, **BX**, **BY** ve **BZ** bileşenleri ile tanımlanır. Normal vektörü **NX**, **NY** ve **NZ** bileşenleri ile tanımlanır.

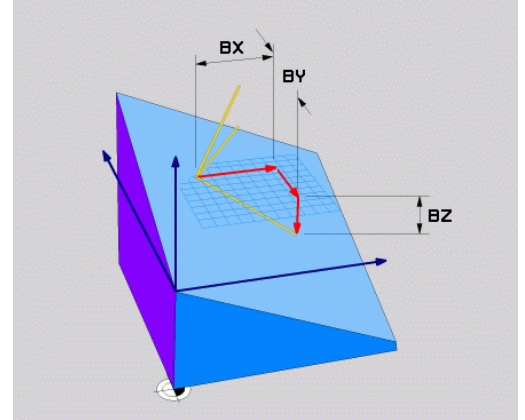


Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Temel vektör, ana eksenin yönünü çevrilmiş çalışma düzleminde tanımlar, normal vektör, döndürülmüş çalışma düzleminin üzerinde dikine durur ve böylece düzlemin yönünü belirler.

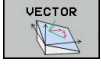
TNC girilen değerlerden, kendiliğinden her bir normlu vektörü hesaplar.

Pozisyon davranışı için parametre tanımı. **Diğer bilgiler:** PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472

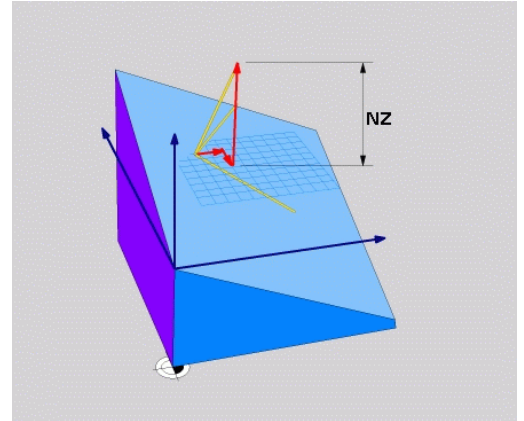
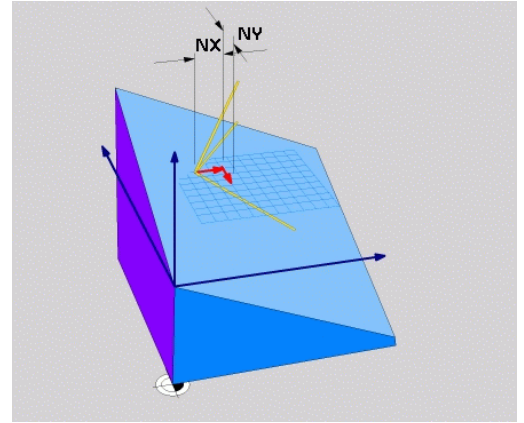
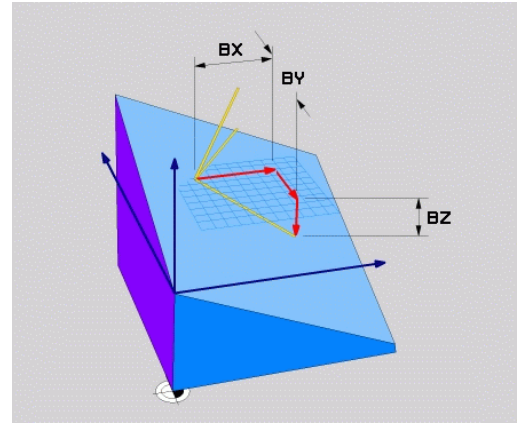


12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

Giriş parametreleri



- **X bileşeni temel vektörü?**: B temel vektörünün X bileşeni **BX**. Giriş aralığı: -9,9999999 ila +9,9999999
 - **Y bileşeni temel vektörü?**: B temel vektörünün Y bileşeni **BY**. Giriş aralığı: -9,9999999 ila +9,9999999
 - **Z bileşeni temel vektörü?**: B temel vektörünün Z bileşeni **BZ**. Giriş aralığı: -9,9999999 ila +9,9999999
 - **X bileşeni normal vektörü?**: N normal vektörünün X bileşeni **NX**. Giriş aralığı: -9,9999999 ila +9,9999999
 - **Y bileşeni normal vektörü?**: N normal vektörünün Y bileşeni **NY**. Giriş aralığı: -9,9999999 ila +9,9999999
 - **Z bileşeni normal vektörü?**: N normal vektörünün Z bileşeni **NZ**. Giriş aralığı: -9,9999999 ila +9,9999999
 - Pozisyon özellikleriyle devam
- Diğer bilgiler:** PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



NC tümcesi

```
5 PLANE VECTOR BX0.8 BY-0.4 BZ-0.42 NX0.2 NY0.2 NZ0.92 ..
```

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
VECTOR	İngilizce vector = Vektör
BX, BY, BZ	Temel vektör: X, Y ve Z bileşeni
NX, NY, NZ	Normal vektör: X, Y ve Z bileşeni

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

Üç nokta üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE POINTS

Uygulama

Çalışma düzlemi, bu düzlemin P1'den P3'e kadar istenilen üç noktasının girilmesiyle tam olarak belirlenebilir. Bu olanak PLANE POINTS fonksiyonuyla gerçekleştirilmiştir.



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

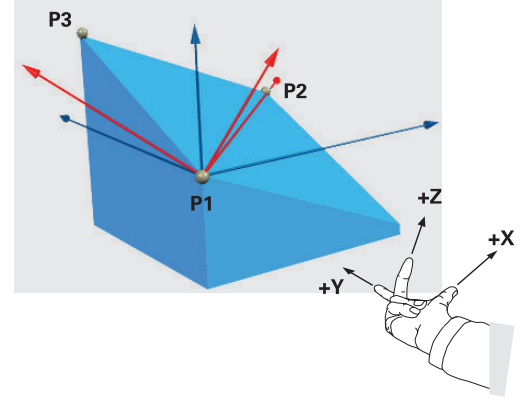
Nokta 1'den nokta 2'ye bağlantısı çevrilen ana eksen yönünü belirler (X'i alet eksen Z'de).

Döndürülmüş alet ekseninin yönünü 3. noktanın nokta 1 ile nokta 2 arasındaki bağlantı çizgisine ilişkin konumuyla belirlersiniz. Sağ el kuralına göre (baş parmak = X eksen, işaret parmağı = Y eksen, orta parmak = Z eksen): baş parmak (X eksen) nokta 1'den nokta 2'ye, işaret parmağı ise (Y eksen) nokta 3 yönünde döndürülen Y eksenine paralel yönü gösterir. Ardından orta parmak döndürülen alet ekseninin yönünü gösterir.

Üç nokta düzlemdeki eğimi tanımlar. Etkin sıfır noktasının konumu TNC tarafından değiştirilmez.

Pozisyon davranışı için parametre tanımı.

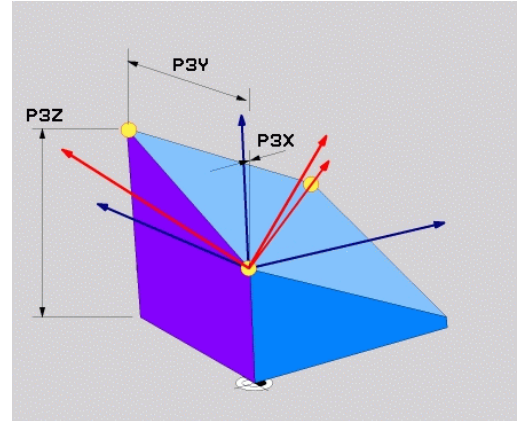
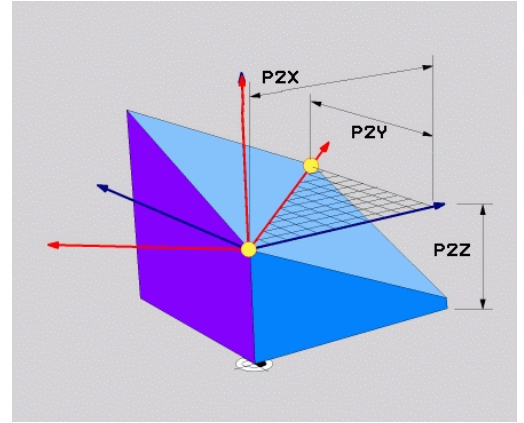
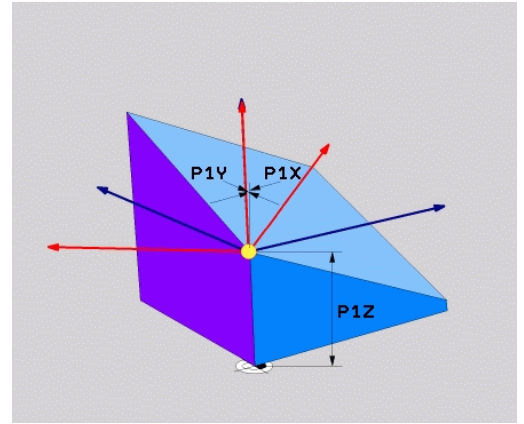
Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



Giriş parametreleri



- ▶ 1. düzlem noktasının X koordinatı?: 1. düzlem noktasının X koordinatı P1X
 - ▶ 1. düzlem noktasının Y koordinatı?: 1. düzlem noktasının Y koordinatı P1Y
 - ▶ 1. düzlem noktasının Z koordinatı?: 1. düzlem noktasının Z koordinatı P1Z
 - ▶ 2. düzlem noktasının X koordinatı?: 2. düzlem noktasının X koordinatı P2X
 - ▶ 2. düzlem noktasının Y koordinatı?: 2. düzlem noktasının Y koordinatı P2Y
 - ▶ 2. düzlem noktasının Z koordinatı?: 2. düzlem noktasının Z koordinatı P2Z
 - ▶ 3. düzlem noktasının X koordinatı?: 3. düzlem noktasının X koordinatı P3X
 - ▶ 3. düzlem noktasının Y koordinatı?: 3. düzlem noktasının Y koordinatı P3Y
 - ▶ 3. düzlem noktasının Z koordinatı?: 3. düzlem noktasının Z koordinatı P3Z
 - ▶ Pozisyon özellikleriyle devam
- Diğer bilgiler:** PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



NC tümcesi

5 PLANE POINTS P1X+0 P1Y+0 P1Z+20 P2X+30 P2Y+31 P2Z+20 P3X
+0 P3Y+41 P3Z+32.5

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
POINTS	İngilizce points = Noktalar

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

Çalışma düzlemini, münferit, artımlı hacimsel açıyla tanımlama: PLANE RELATIVE

Uygulama

Artan hacimsel açıyı, eğer mevcut aktif çevrilmiş çalışma düzlemi **başka bir döngüyle** çevrilecek ise kullanın. Örneğin 45° şevi çevrilmiş düzleme yerleştirin.



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Tanımlanan açı, aktif çalışma düzlemine dayalı olarak hangi fonksiyonda etkinleştirilmiş olursa olsun etki eder.

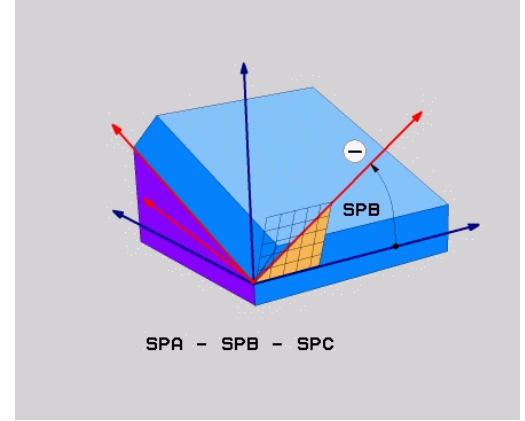
İstediğiniz sayıda **PLANE RELATIVE** fonksiyonunu art arda programlayabilirsiniz.

PLANE RELATIVE fonksiyonundan önce aktif olan çalışma düzlemine geri gelmek istiyorsanız, **PLANE RELATIVE** fonksiyonunu aynı açıyla ancak zıt işaretle tanımlayın.

Eğer **PLANE RELATIVE**'i çevrilmemiş çalışma düzleminde uygulayacaksanız, o zaman çevrilmemiş düzlemi **PLANE** fonksiyonunda tanımlanmış hacimsel açısı kadar döndürmeniz yeterlidir.

Pozisyon davranışı için parametre tanımı.

Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



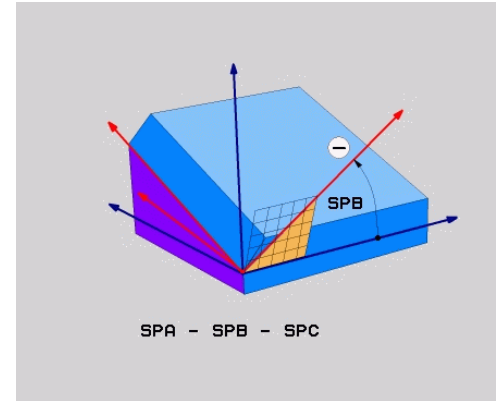
Giriş parametreleri



- **Artımlı açı?:** Etkin çalışma düzlemi etrafında çevrilecek olan hacimsel açı. Etrafında döndürülecek olan eksen, yazılım tuşuyla seçilmelidir. Giriş aralığı: -359.9999° ila +359.9999°
 - Pozisyon özellikleriyle devam
- Diğer bilgiler:** PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
RÖLATİF	İngilizce relative = rölatif



NC tümcesi

5 PLANE RELATIV SPB-45

Programlama: Çok eksenli işleme

12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

Eksen açısı üzerinden çalışma düzlemi: PLANE AXIAL

Uygulama

PLANE AXIAL fonksiyonu hem çalışma düzleminin konumunu hem de devir eksenlerinin nominal koordinatlarını tanımlar. Özellikle dikdörtgen kinematik ve sadece kinematik ile devir eksenini etkin olan makinelerde bu fonksiyonun kolayca yerini alabilir.



PLANE AXIAL fonksiyonunu, makinenizde sadece tek bir devir eksenini bulunuyorsa kullanabilirsiniz.

PLANE RELATIV fonksiyonu, **PLANE AXIAL** ile makinenizde hacimsel açı tanımlamasına izin verilmişse kullanabilirsiniz. Makine el kitabını dikkate alın!



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Sadece gerçekten makinenizde mevcut olan eksen açılarını girin, aksi takdirde TNC hata mesajı bildirir.

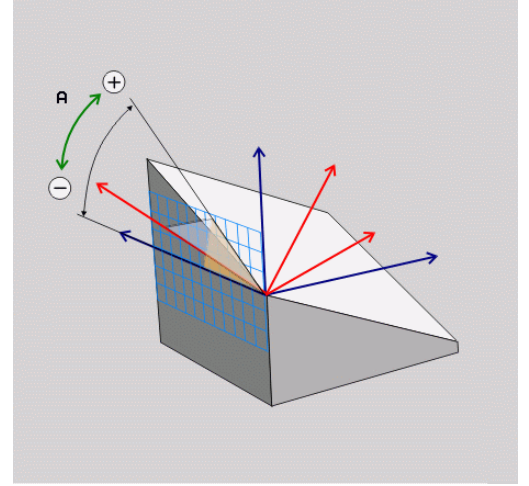
PLANE AXIAL ile tanımlanan devir eksen koordinatları modal etkilidir. Birden çok tanımlamalar üst üste yapılır, artan girişlere izin verilir.

PLANE AXIAL fonksiyonunun sıfırlanması için **PLANE RESET** fonksiyonunu kullanın. **PLANE AXIAL** 0 değeri girilerek sıfırlanamaz.

SEQ, **TABLE ROT** ve **COORD ROT** fonksiyonları **PLANE AXIAL** ile bir arada olduklarında işlevsizdir.

Pozisyon davranışı için parametre tanımı.

Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472

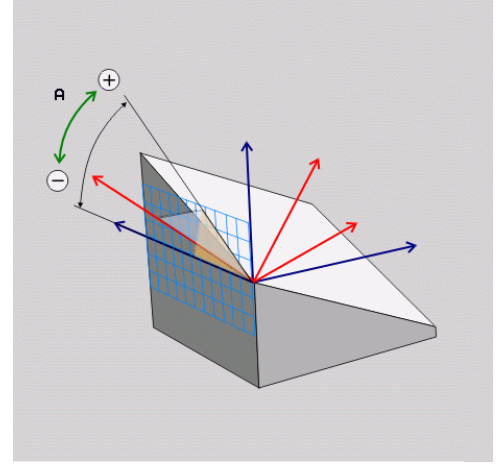


PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

Giriş parametreleri



- **Eksen açısı A?:** A ekseninin hangi **açıya** çevrileceğini belirtir. Eğer artımlı değerler girilmişse, o zaman A ekseninin hangi açı **kadar** geçerli pozisyondan döndürüleceğini belirtir. Girdi alanı: -99999,9999° ila +99999,9999°
- **Eksen açısı B?:** B ekseninin hangi **açıya** çevrileceğini belirtir. Eğer artımlı değerler girilmişse, o zaman B ekseninin hangi açı **kadar** geçerli pozisyondan döndürüleceğini belirtir. Giriş alanı: -99999,9999° ila +99999,9999°
- **Eksen açısı C?:** C ekseninin hangi **açıya** çevrileceğini belirler. Eğer artımlı değerler girilmişse, o zaman B ekseninin hangi açı **kadar** geçerli pozisyondan döndürüleceğini belirtir. Giriş alanı: -99999,9999° ila +99999,9999°
- Pozisyon özellikleriyle devam
Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme, sayfa 472



NC tümcesi

5 PLANE AXIAL B-45

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
AXIAL	İngilizce <i>axial</i> = eksenel

Programlama: Çok eksenli işleme

12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme

Genel bakış

Çevrilmiş çalışma düzlemini tanımlamak için hangi PLANE-fonksiyonunu kullandığınızdan bağımsız olarak, pozisyon konumları için aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulmuştur:

- Otomatik dönme
- Alternatif hareket olanaklarının seçimi (**PLANE AXIAL** için değil)
- Transformasyon türünün seçimi (**PLANE AXIAL** için değil)



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Döndürülmüş sistemde **8 YANSIMA** döngüsüyle çalışıyorsanız aşağıdakileri dikkate alın:

Yansıtmayı çalışma düzleminin döndürülmesinden önce programlarsanız yansıtmaya, döndürmeye etki eder. İstisna: Döngü 19 ve **PLANE AXIAL** ile döndürme.

Bir yuvarlak eksenin **8** döngüsüyle yansıtılması, sadece eksenin hareketlerini yansıtır, **PLANE** fonksiyonuyla tanımlanmış açığı yansıtmaz! Bunun sonucunda eksenlerin pozisyonlamaları değişir.

Otomatik dönme: MOVE/TURN/STAY (Giriş zorunludur)

Düzlem tanımı için tüm parametreleri girdikten sonra, devir eksenlerinin hesaplanan eksen değerine nasıl döneceğini tespit etmelisiniz:



- ▶ **PLANE** fonksiyonu, devir eksenlerini otomatik olarak hesaplanan eksen değerine döndürmeli, malzeme ve alet arasında rölatif pozisyon değişmemelidir. TNC, doğrusal eksenlerde dengeleme hareketi uygular



- ▶ **PLANE** fonksiyonu, döner eksenleri otomatik olarak hesaplanan eksen değerine döndürmelidir, bu sırada sadece döner eksenler konumlandırılır. TNC **hiçbir** dengeleme hareketini doğrusal eksenlerde uygulamaz

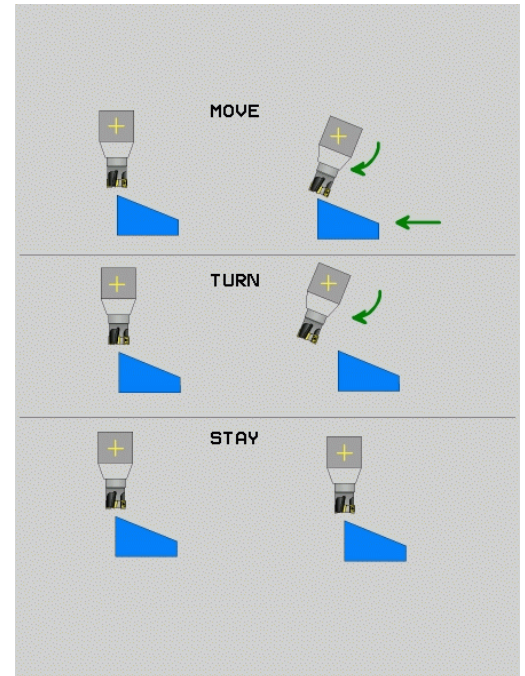


- ▶ Devir eksenlerini art arda giden ayrı pozisyon tümcesine döndürsünüz

MOVE (**PLANE** fonksiyonu otomatik dengeleme hareketi ile döndürülmelidir) seçeneğini seçtiğinizde, aşağıda açıklanan **Alet ucu dönme noktası mesafesi** ve **Besleme? F=** parametreleri tanımlanmalıdır.

TURN (**PLANE** fonksiyonu, otomatik dengeleme hareketi olmadan döndürülmelidir) seçeneğini seçtiğinizde, aşağıda açıklanan **Besleme? F=** parametresi tanımlanmalıdır.

Doğrudan sayı değerleriyle tanımlanan **F** beslemesine alternatif olarak, döndürme hareketlerinin **FMAX** (hızlı hareket) veya **FAUTO** (**TOOL CALLT** tümcesinden besleme) ile uygulanmasını sağlayabilirsiniz.



PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2



PLANE fonksiyonunu **STAY** ile bağlantılı kullanırsanız devir eksenlerini ayrı bir pozisyon tümcesinde **PLANE** fonksiyonu sonrasında döndürmeniz gerekir.

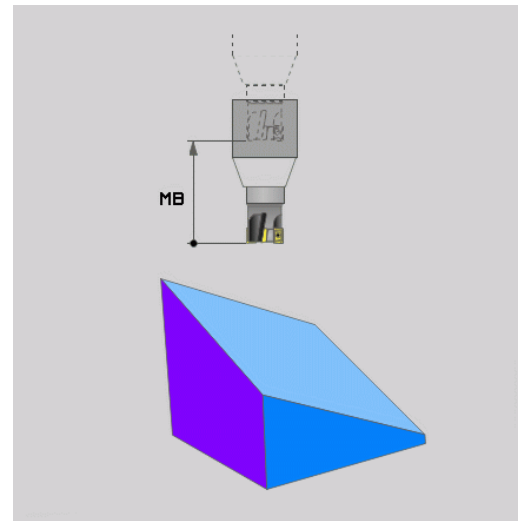
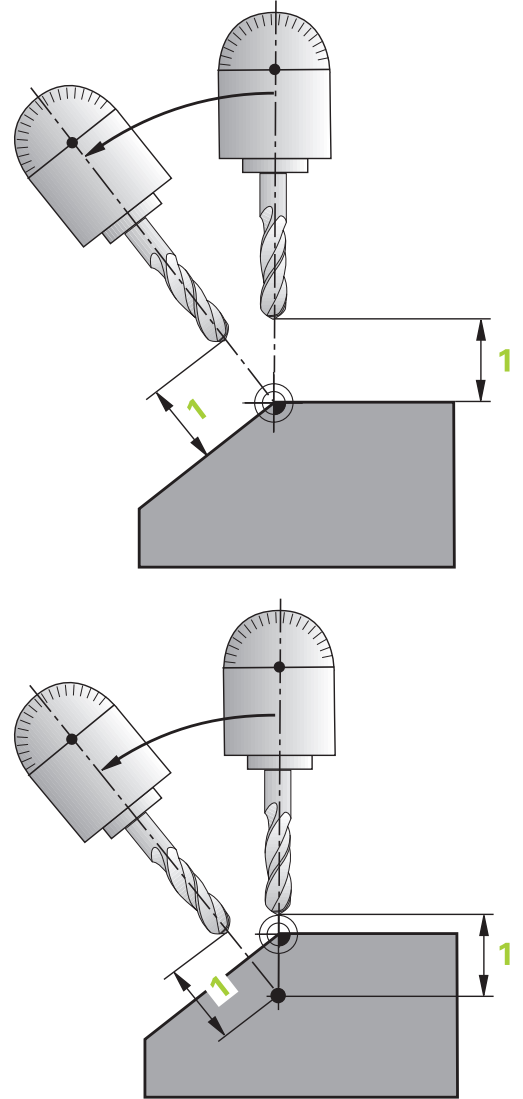
- **WZ ucundan dönme noktası mesafesi (artan):** TNC aleti (tezgahı) alet ucunun etrafında döndürür. **ABST** parametresi üzerinden alet ucundaki geçerli pozisyona göre döndürme hareketinin dönme noktasını kaydırabilirsiniz.



Dikkat edilmesi gerekenler!

- Alet, döndürmeden önce malzeme için belirtilen mesafede bulunuyorsa alet döndükten sonra rölatif bakıldığında da aynı pozisyonudadır (sağ ortadaki şekle bakınız, **1** = ABST)
- Alet, döndürmeden önce malzeme için belirtilen mesafede bulunmuyorsa alet döndükten sonra rölatif bakıldığında çıkış pozisyonunda durur (sağ alttaki şekil, **1** = ABST)

- **Besleme? F=:** Aletin döndürülmesi gereken hat hızı
- **WZ ekseninde geri çekme uzunluğu?:** Geri çekme yolu **MB**, artarak güncel alet konumundan TNC'nin **dönme işleminden önce** hareket ettiği aktif alet eksen yönünde etki eder. **MB MAX** aleti yazılım son konum şalterinin hemen önüne kadar hareket ettirir



12 Programlama: Çok eksenli işleme

12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

Ayrı bir sette devir eksenleri döndürün

Devir eksenlerini ayrı pozisyon tümcesinde döndürmek isterseniz (STAY seçeneği seçilmiş), aşağıdaki gibi hareket edin:



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Aletin ön pozisyonunu, dönmesiyle birlikte alet ve malzeme arasında çarpışma olmayacak şekilde (gergi gereçleri) yerleştirin.

PLANE fonksiyonu ile konumlandırma arasında döner eksenin yansıtmasını programlamayın, aksi halde kumanda, yansıtılan değerler üzerine konumlandırma yapar, ancak PLANE fonksiyonu bir yansıtma hesaplamaz.

- İsteddiğiniz **PLANE** fonksiyonunu seçin, otomatik döndürmeyi **STAY** ile tanımlayın. Çalışma sırasında TNC pozisyon değerlerini makinede mevcut devir eksenlerinden hesaplar ve bunları sistem parametrelerine Q120 (A eksen), Q121 (B eksen) ve Q122 (C eksen) yerleştirir
- TNC'den hesaplanan açı değerlerinden pozisyon tümce tanımlı

NC örnek tümceleri: C yuvarlak tezgahı ve A döndürme tezgahını hacimsel açı B+45° olacak şekilde döndürün

...	
12 L Z+250 R0 FMAX	Güvenli yükseklikte pozisyonlandırın
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 STAY	PLANE fonksiyonunu tanımlayın ve etkinleştirin
14 L A+Q120 C+Q122 F2000	TNC'den hesaplanan değerlerden devir eksen pozisyonlandırma tanımlı
...	Döndürülmüş düzlemde işlem tanımlı

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

Alternatif döndürme olanakları seçimi: SEQ +/- (Giriş isteğe bağlı)

Tarafınızdan tanımlanan çalışma düzlemi konumundan, TNC en uygun konumu makinenizdeki mevcut devir eksenleri tanımlamalıdır. Genel olarak her zaman iki çözüm olanağı sunulur.

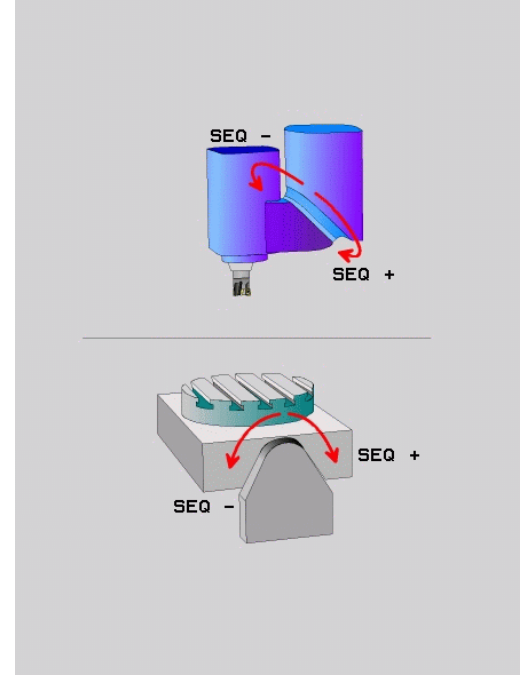
SEQ şalteri üzerinden TNC'nin hangi çözüm olanağını kullanacağını ayarlarsınız:

- **SEQ+**, Master eksen pozitif bir açı alacağı şekilde konumlandırır. Master eksen, aletten veya son devir eksen referans olarak tezgah hareketle 1. devir eksenidir (makine konfigürasyonuna bağlıdır)
- **SEQ-** master eksen pozisyonudur, negatif açı girmenizi sağlar

SEQ yoluyla seçtiğiniz çözüm makinenizin işlem alanında değilse, TNC **açıya izin verilmez** hata mesajını verir.



PLANE AXIS fonksiyonu kullanılırken **SEQ** şalteri fonksiyonsuzdur.



SEQ öğesini tanımlamadıysanız TNC çözümü aşağıdaki gibi tespit eder:

- 1 TNC öncelikle her iki çözüm olanağı devir eksenlerinin hareket alanında olup olmadığını kontrol eder
- 2 Geçerliyse TNC en kısa yolla gidilen çözümü seçer
- 3 Hareket alanında sadece tek bir çözüm bulunuyorsa o zaman TNC bu çözümü uygular
- 4 Hareket alanında çözüm bulunmuyorsa o zaman TNC **açıya izin verilmez** hata mesajını verir

Programlama: Çok eksenli işleme

12.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8)

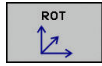
C yuvarlak tezgahlı ve A döner tezgahlı makine için örnek.

Programlı fonksiyon: PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0

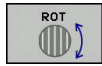
Nihayet şalteri	Başlatma pozisyonu	SEQ	Eksen konum sonucu
Yok	A+0, C+0	prog. değil	A+45, C+90
Yok	A+0, C+0	+	A+45, C+90
Yok	A+0, C+0	–	A–45, C–90
Yok	A+0, C-105	prog. değil	A–45, C–90
Yok	A+0, C-105	+	A+45, C+90
Yok	A+0, C-105	–	A–45, C–90
$-90 < A < +10$	A+0, C+0	prog. değil	A–45, C–90
$-90 < A < +10$	A+0, C+0	+	Hata mesajı
Yok	A+0, C-135	+	A+45, C+90

Transformasyon türünün seçilmesi (Giriş opsiyonel)

Koordinat sistemini sadece alet eksenleri etrafında döndüren döndürme açıları için dönüşüm türünü tespit edebileceğiniz fonksiyon kullanıma sunulur:



- **COORD ROT**, PLANE fonksiyonunun sadece koordinat sistemini tanımlı döndürme açısına çevireceğini belirler. Kompanzasyon matematiksel olarak gerçekleşir, yuvarlak eksen hareket ettirilmez



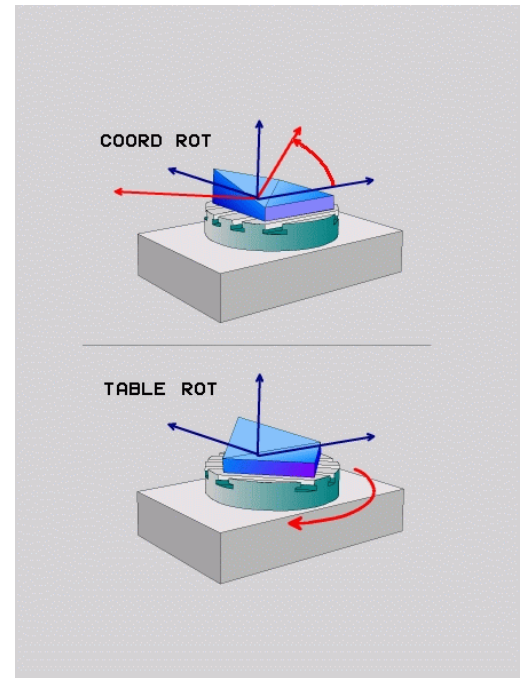
- **TABLE ROT** tespitinde, PLANE fonksiyonu yuvarlak tezgahı tanımlı döndürme açısına pozisyona getirmesini belirler. Kompanzasyon malzeme dönmesiyle gerçekleşir



PLANE AXIAL fonksiyonu kullanıldığında **COORD ROT** ve **TABLE ROT** fonksiyonları işlevsizdir.

COORD ROT sadece, döndürme alet eksenleri etrafında gerçekleştiğinde etkindir, örn. **Z** alet ekseninde **SPC +45**. Gerçekleştirme için ikinci hareketli eksenin gerekli olması durumunda **TABLE ROT** otomatik olarak etkin olur.

TABLE ROT fonksiyonu temel devir ve 0 döndürme açısı kullanarak birleştirirseniz, TNC tezgahı temel devrinde tanımlanmış açıda döndürür.



PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8) 12.2

Çalışma düzlemini döner eksenler olmadan döndürme



Bu fonksiyon, makine üreticisi tarafından serbest bırakılmalı ve uyarlanmalıdır. Makine el kitabını dikkate alın!

Makine üreticisi kinematik açıklamasında örn. takılan bir aç kahasının tam açısını dikkate almak zorundadır.

Programlanmış çalışma düzlemini döner eksenler olmadan da alete dikey olarak hizalayabilirsiniz, örn. çalışma düzlemini takılı bir aç kahasına uyarlamak için.

0PLANE SPATIAL fonksiyonu ve **STAY** konumlandırma davranışı ile çalışma düzlemini makine üreticisi tarafından girilmiş açya döndürebilirsiniz.

Sabit Y alet yönlü takılı aç kahası örneği:

NC söz dizimi

TOOL CALL 5 Z S4500

PLANE SPATIAL SPA+0 SPB-90 SPC+0 STAY



Döndürme açısı alet açısına tam uymalıdır, aksi halde TNC bir hata mesajı verir.

Programlama: Çok eksenli işleme

12.3 Döndürülmüş düzlemde kamber frezesi

12.3 Döndürülmüş düzlemde kamber frezesi (seçenek #9)

Fonksiyon

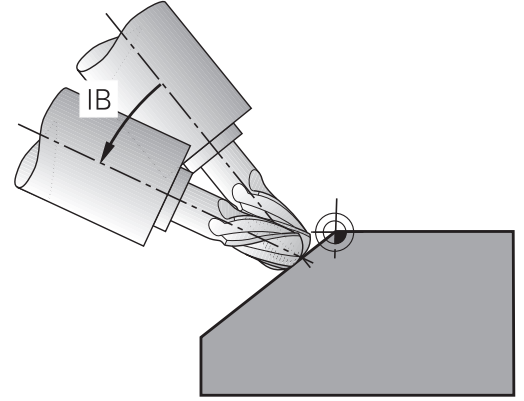
Yeni **PLANE** fonksiyonu ve **M128** ile döndürülmüş çalışma düzlemlerinde **kamber frezeleri** yapabilirsiniz. Bunlar için iki tanımlama olanağı kullanıma sunulur:

- Tek bir devir eksenin artan uygulamasıyla kamber frezelerin alınması
- Normal vektörler üzerinden kamber frezelerin alınması



Döndürülmüş düzlemde kamber frezelerin alınması sadece yarıçap frezesiyle çalışır. 45° döner başlıklarda/döner tezgahlarda kamber açısını, hacimsel açı olarak tanımlayabilirsiniz. Bunun için **FUNCTION TCPM** kullanın.

Diğer bilgiler: FUNCTION TCPM (seçenek #9), sayfa 488



Tek bir devir ekseninin artımlı olarak uygulamasıyla kamber frezelerin alınması

- ▶ Aleti serbest hareket ettirin
- ▶ İsteddiğiniz PLANE fonksiyonunu tanımlayın, pozisyon davranışını dikkate alın
- ▶ M128'i etkinleştirin
- ▶ Doğru tümcesi üzerinden istediğiniz kamber açısını ilgili eksene artan biçimde uygulayabilirsiniz

NC örnek tümceleri

...	
12 L Z+50 R0 FMAX	Güvenli yükseklikte pozisyonlandırın
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB-45 SPC+0 MOVE ABST50 F1000	PLANE fonksiyonunu tanımlama ve etkinleştirme
14 M128	M128 etkinleştirin
15 L IB-17 F1000	Kamber açısını ayarlayın
...	Döndürülmüş düzlemde işleme tanımı

Normal vektörler üzerinden kamber frezelerin alınması



LN tümcesinde sadece tek bir yön vektörü tanımlanmış olmalıdır; böylece kamber açısı tanımlanır (Normal vektör **NX**, **NY**, **NZ** veya alet yön vektörü **TX**, **TY**, **TZ**).

- ▶ Aleti serbest hareket ettirin
- ▶ İstedığınız PLANE fonksiyonunu tanımlayın, pozisyonlama davranışını dikkate alın
- ▶ M128'i etkinleştirin
- ▶ LN tümceleriyle programın işlenmesi, alet yönü vektör ile tanımlı olandan yapılır

NC örnek tümceleri

...	
12 L Z+50 R0 FMAX	Güvenli yükseklikte pozisyonlandırın
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 MOVE ABST50 F1000	PLANE fonksiyonunu tanımlama ve etkinleştirme
14 M128	M128 etkinleştirin
15 LN X+31.737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,3 NY+0 NZ +0,9539 F1000 M3	Normal vektör üzerinden kamber açısının tanımlanması
...	Döndürülmüş düzlemde işleme tanımı

Programlama: Çok eksenli işleme

12.4 Döner eksenler için ek fonksiyonlar

12.4 Döner eksenler için ek fonksiyonlar

A, B, C döner eksenlerinde mm/dak cinsinden besleme: M116 (seçenek #8)

Standart davranış

TNC programlı beslemeyi bir döner eksende derece/dak. olarak yorumlar (mm programlarında ve inç programlarında). Bu durumda hat beslemesi, alet merkezinin döner eksen merkezine olan mesafesine bağlıdır.

Bu mesafe ne kadar büyükse, hat beslemesi o kadar büyük olur.

M116'lı devir eksenlerindeki mm/dak olarak besleme



Makine geometrisi, makine üreticisi tarafından kinematik açıklamasında tanımlanmış olmalıdır.

M116 sadece yuvarlak ve devir tezgahlarında etki eder. Döner kafalarda M116 kullanılamaz. Eğer makinenizin bir tezgah/başlık kombinasyonu ile donatılması gerekirse, TNC döner kafa devir eksenlerini dikkate almaz.

M138 fonksiyonu ile devir eksenlerini seçtiğinizde **M116**, döndürülmüş etkin çalışma düzleminde de M128 ile birlikte etki eder. **Diğer bilgiler:** Hareketli eksen seçimi: M138, sayfa 486 Bu durumda **M116** sadece **M138** ile seçilen döner eksenlere etki eder.

TNC programlı beslemeyi bir döner eksende mm/dak. olarak (veya 1/10 inç/dak.) yorumlar. Bu esnada TNC her bir tümce başlangıcında beslemeyi bu tümce için hesaplar. Bir devir eksenlerindeki besleme, alet devir ekseni merkezine hareket etse bile tümce işlenirken değişmez.

Etki

M116, çalışma düzleminde etki eder. M117 ile M116'yı sıfırlarsınız. Program sonunda M116 da aynı şekilde etkisiz olur.

M116 tümce başlangıcında etkilidir.

Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirme: M126

Standart davranış



Döner eksenlerin konumlandırılması sırasında TNC tepkisi makineye bağlı bir fonksiyondur. Makine el kitabını dikkate alın!

Göstergeleri 360° altındaki değerlere düşürülmüş devir eksenlerinin konumlandırılmasında TNC'nin standart davranışı **shortestDistance** (no. 300401) makine parametresine bağlıdır. Burada TNC'nin nominal pozisyonu ve gerçek pozisyon arasındaki farkın ya da TNC'nin daima (M126 olmadan da) en kısa yoldan programlı pozisyona yaklaşması tespit edilir. Örnekler:

Gerçek pozisyon	Nominal pozisyon	Hareket yolu
350°	10°	-340°
10°	340°	+330°

M126 ile davranış

TNC, M126 ile göstergesi 360°nin altındaki değere azaltılan devir eksenini en kısa yolda hareket ettirir. Örnekler:

Gerçek pozisyon	Nominal pozisyon	Hareket yolu
350°	10°	+20°
10°	340°	-30°

Etki

M126 tümce başlangıcında etkilidir.

M126 ile M127'yi sıfırlayın, program sonunda M126 etkisiz olur.

Programlama: Çok eksenli işleme

12.4 Döner eksenler için ek fonksiyonlar

Devir eksenini göstergesini 360° altındaki bir değere indirme: M94

Standart davranış

TNC aleti geçerli açı değerinden programlanan açı değerine getirir.

Örnek:

Geçerli açı değeri:	538°
Programlanan açı değeri:	180°
Gerçek hareket yolu:	-358°

M94 ile davranış

TNC, tümce başında geçerli açı değerini 360° altında bir değere azaltır ve daha sonra programlanan değere gider. Eğer birden fazla devir eksenini aktifse, M94 tüm devir eksenleri göstergelerini küçültür. Alternatif olarak M94'ün arkasına bir devir eksenini girebilirsiniz. TNC, daha sonra sadece bu eksenin göstergesini indirir.

NC örnek tümceleri

Tüm aktif devir eksenlerinin göstergelerini küçültün:

```
L M94
```

Sadece C eksenini gösterge değerini küçültün:

```
L M94 C
```

Aktif olan devir eksenlerinin göstergesini küçültün ve daha sonra C eksenini ile programlanan değere gidin:

```
L C+180 FMAX M94
```

Etki

M94 sadece M94'ün programlandığı program tümcesinde etki eder.

M94, tümce başlangıcında etkilidir.

Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu konumunu koruyun (TCPM): M128 (seçenek #9)

Standart davranış

TNC; aleti, işleme programında belirlenen pozisyonlara hareket ettirir. Programda bir döner eksenin pozisyonu değişirse bundan dolayı oluşan kaymanın doğrusal eksenlerde hesaplanması ve bir konumlama tümcesinde hareket ettirilmesi gerekir.

M128 ile davranış (TCPM: Tool Center Point Management)



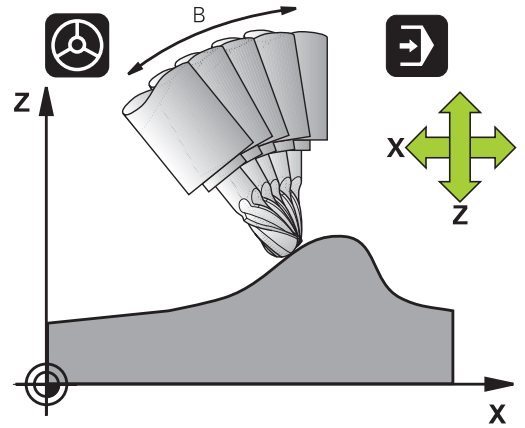
Makine geometrisi, makine üreticisi tarafından kinematik açıklamasında tanımlanmış olmalıdır.

Programda kumandalı bir döner eksenin pozisyonu değiştirilirse hareket işlemi sırasında alet ucu pozisyonu aletin karşısında olacak şekilde değişmeden kalır.



Dikkat malzeme için tehlike!

Hirth dişleri içeren hareketli eksenler: Hareketli eksenin ayarını sadece aleti içeri sürdükten sonra değiştirin. Aksi halde dişliden çıkması nedeniyle kontur yaralanmaları oluşabilir.



M128'in arkasına TNC'nin dengeleme hareketini doğrusal eksende uyguladığı bir besleme daha girebilirsiniz.

Döner eksenin konumunu program akışı sırasında el çarkıyla değiştirmek isterseniz M128 fonksiyonunu M118 ile bağlantılı olarak kullanın. Bir el çarkı konumlandırmasının bindirmesi, etkin M128 olduğunda etkin koordinat sisteminde veya makineye sabit koordinat sistemindeki Manuel işletim türünde, 3D-ROT menüsündeki ayara bağlıdır.



Dinamik çarpışma denetimi ile bağlantılı olarak TCPM veya M128 fonksiyonları ve ek olarak M118 fonksiyonu mümkün değildir.



M91 ya da M92 konumlandırmalarından ve bir TOOL CALL tümcesinden önce: M128'i sıfırlayın. Kontur yaralanmalarını önlemek için M128 ile sadece yarıçap frezesi kullanabilirsiniz. Alet uzunluğu, yarıçap frezesinin koni merkezini baz almalıdır. M128 aktifse TNC durum göstergesindeki TCPM sembolünü gösterir.

Programlama: Çok eksenli işleme

12.4 Döner eksenler için ek fonksiyonlar

Döner tezgahlarda M128

M128 etkinken bir döner tezgah hareketi programlarsanız TNC, koordinat sistemini beraberinde çevirir. Örn. C eksenini 90° çevirin (konumlama veya sıfır noktasını kaydırmayla) ve daha sonra X ekseninde bir hareket programlayın, bu durumda TNC, hareketi Y makine ekseninde uygular.

TNC, yuvarlak tezgah hareketi ile yerleştirilen referans noktasını da taşır.

Üç boyutlu alet düzeltmede M128

M128 etkinken ve **RL/RR/** yarıçap düzeltmesi etkin durumdayken üç boyutlu bir alet düzeltme uygularsanız TNC, belirli makine geometrilerinde devir eksenlerini otomatik olarak konumlar (Peripheral-Milling).

Diğer bilgiler: Üç boyutlu alet düzeltmesi (seçenek #9), sayfa 493

Etki

M128 tümce başlangıcında, **M129** tümce sonunda etkilidir. **M128** manuel işletim türlerinde de etki eder ve işletim türü değişiminden sonra etkin kalır. Dengeleme hareketi beslemesi, yeni bir besleme programlayana kadar veya **M128**'i **M129** ile sıfırlayana kadar etkili olur.

M128'i **M129** ile sıfırlayın. Program akışı işletim türünde yeni bir program seçtiğinizde TNC **M128**'i sıfırlar.

NC örnek tümceleri

Dengeleme hareketlerini 1000 mm/dak'lık bir besleme ile uygulayın:

```
L X+0 Y+38.5 IB-15 RL F125 M128 F1000
```

Kumanda edilmeyen devir eksenli eğim frezeleri

Eğer makinenizde kumanda edilmeyen devir eksenleriniz varsa (diğer adıyla sayaç eksenleri), bu durumda M128 ile bağlantılı olarak bu eksenlerle de ayarlı çalışmaları uygulayabilirsiniz.

- 1 Devir eksenlerini manuel olarak istediğiniz pozisyona getirin. M128 bu sırada aktif olmamalıdır
- 2 M128'i etkinleştirin: TNC, mevcut tüm devir eksenlerine ait gerçek değerleri okur, buradan alet merkezinin yeni pozisyonunu hesaplar ve pozisyon göstergesini günceller
- 3 TNC, gerekli dengeleme hareketini sonraki pozisyonlama tümcesi ile uygular
- 4 İşlemeyi uygulayın
- 5 Program sonunda M128'i M129 ile sıfırlayın ve devir eksenlerini tekrar çıkış konumuna getirin

Aşağıdaki işlemleri yapın:



M128 aktif olduğu sürece TNC, kumanda edilmeyen devir eksenlerinin gerçek pozisyonunu denetler. Eğer gerçek pozisyon makine üreticisi tarafından tanımlanan normal pozisyon değerinden saparsa, TNC bir hata mesajı verir ve program akışını keser.

Programlama: Çok eksenli işleme

12.4 Döner eksenler için ek fonksiyonlar

Hareketli eksen seçimi: M138

Standart davranış

NC M128, TCPM fonksiyonlarında dikkate alır ve çalışma düzlemi, makine üreticisi tarafından makine parametrelerinde belirlenen devir eksenlerini hareket ettirir.

M138 ile davranış

TNC, üstte uygulanan fonksiyonlarda sadece M138 ile tanımladığınız hareketli eksenleri dikkate alır.



M138 fonksiyonuyla hareketli eksenlerin sayısını sınırlarsanız bu, makinenizin hareket olanaklarını da sınırlayabilir. Kumanda, eksen açısı hesaplamasında seçimi kaldırılmış eksenlerde değeri 0 olarak kaydeder.

Etki

M138, tümce başlangıcında etkilidir.

M138'i, hareketli eksen girişi olmadan yeniden programlayarak sıfırlayın.

NC örnek tümceleri

Üstte uygulanan fonksiyonlar için sadece C hareketli eksenini dikkate alın:

```
L Z+100 R0 FMAX M138 C
```

Tümce sonundaki GERÇEK/NOMİNAL konumlarında yer alan makine kinematiğini dikkate alın: M144 (seçenek #9)

Standart davranış

TNC; aleti, çalışma programında belirlenen pozisyonlara hareket ettirir. Programda bir hareketli eksenin pozisyonu değişirse bundan dolayı oluşan kaymanın doğrusal ekseninde hesaplanması ve bir konumlama tümcesinde hareket ettirilmesi gerekir.

M144 ile davranış

TNC, pozisyon göstergesindeki makine kinematiğinde oluşan değişikliğin, örn. nasıl bir mil değişimi ile oluştuğunu dikkate alır. Programda kumandalı bir hareketli eksenin pozisyonu değişirse hareket işlemi sırasında alet ucu pozisyonu aletin karşısında olacak şekilde değişir. Oluşan kayma pozisyon göstergesinde hesaplanır.



M91/M92 ile konumlamaya aktif M144'de izin verilir. Program akışı tümce sırası ve program akışı tekil tümce işletim türlerindeki pozisyon göstergesi ilk olarak, hareketli eksenler son pozisyonuna ulaştıktan sonra değişir.

Etki

M144 tümce başlangıcında etkilidir. M144, M128 veya çalışma düzlemi hareketi ile bağlantılı olarak etki etmez.

M145'i programlarken M144'ü kaldırın.



Makine geometrisi, makine üreticisi tarafından kinematik açıklamasında tanımlanmış olmalıdır. Makine üreticisi, otomatik işletim türlerindeki ve manuel işletim türlerindeki çalışma şeklini belirler. Makine el kitabını dikkate alın!

12 Programlama: Çok eksenli işleme

12.5 FUNCTION TCPM

12.5 FUNCTION TCPM (seçenek #9)

Fonksiyon



Makine geometrisi, makine üreticisi tarafından kinematik açıklamasında tanımlanmış olmalıdır.



Hirth dişleri içeren hareketli eksenler:

Hareketli eksenin ayarını sadece aleti serbest bıraktıktan sonra değiştirin. Aksi halde dişliden çıkması nedeniyle kontur yaralanmaları oluşabilir.

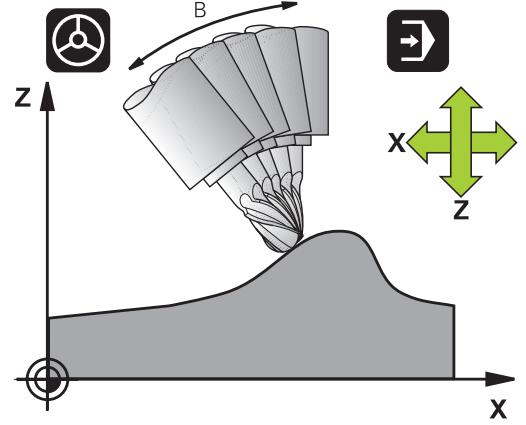


M91 veya **M92** ile konumlandırmadan ve bir **TOOL CALL**'dan önce: **FUNCTION TCPM**'yi sıfırlayın.

Kontur yaralanmalarını önlemek için **FUNCTION TCPM** ile sadece yarıçap frezesi kullanabilirsiniz

Alet uzunluğu, yarıçap frezesinin koni merkezini baz almalıdır.

FUNCTION TCPM etkinse TNC, pozisyon göstergesindeki **TCPM** sembolünü gösterir.



FUNCTION TCPM geliştirilmiş **M128** fonksiyondur, bununla TNC hareketini, döner eksen pozisyonunu tespit edebilirsiniz. **M128** karşısı olarak **FUNCTION TCPM** çeşitli fonksiyonların etki biçimini kendiliğinden tanımlayabilirsiniz:

- Programlı beslemenin etki şekli: **F TCP / F CONT**
- NC programında programlanmış döner eksen koordinatlarının yorumlanması: **AXIS POS / AXIS SPAT**
- Start ve hedef konum arasında enterpolasyon türü: **PATHCTRL AXIS / PATHCTRL VECTOR**

FUNCTION TCPM tanımı

SPEC
FCT

- Özel fonksiyonları seçin

PROGRAM
FONKS.

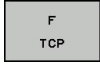
- Programlama yardımlarını seçin

FUNCTION
TCPM

- **FUNCTION TCPM** fonksiyonunu seçin

Programlanmış beslemenin etki biçimi

Programlanmış beslemenin etki biçimini tanımlamak için TNC iki fonksiyonu kullanıma sunar:



- **F TCP**, programlanmış beslemenin gerçek rölatif hız içinde alet ucu ile (tool center point) malzeme arasında yorumlanacağını belirler



- **F CONT**, programlanmış beslemenin, ilgili NC tümcesinde programlanmış eksenlerinin hat beslemesi olarak yorumlanacağını belirler

NC örnek tümceleri

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP ...	Besleme alet ucunu referans alır
14 FUNCTION TCPM F CONT ...	Besleme, hat beslemesi olarak sunulur
...	

12.5 FUNCTION TCPM

Programlanan döner eksen koordinatlarının yorumlanması

45° döner başlıklı makine veya 45° döner tezgahlar, bugüne kadar kolay bir şekilde kamber açısını ya da alet oryantasyonuna dayalı o an aktif koordinat sistemine (hacimsel açı) ayarlanamıyordu. Bu işlevsellik, sadece harici oluşturulan programlar üzerinden yüzey normal vektörleri (LN tümceleri) ile gerçekleştirilebilir.

TNC sadece aşağıdaki işlevsellikleri kullanıma sunar:

AXIS
POSITION

- **AXIS POS**, TNC'nin döner eksenlerin programlanmış koordinatlarını ilgili eksenin nominal pozisyonu olarak yorumlamasını belirler

AXIS
SPATIAL

- **AXIS SPAT**, TNC'nin döner eksenlerin programlanmış koordinatlarını hacimsel açı olarak yorumlamasını belirler



AXIS POS sadece makinenizin dikdörtgen açılı döner eksenlerle donatılmışsa kullanabilirsiniz. 45° döner başlıklarda/döner tezgahlarda, programlanan döner eksen koordinatlarının çalışma düzleminin istenilen yönünü doğru tanımladığından emin olduğunda **AXIS POS** ögesini de kullanabilirsiniz (bu durum örn. bir CAM sistemi ile sağlanabilir).

AXIS SPAT: Pozisyonlama tümcesinde belirtilen devir eksen koordinatları o an aktif olan koordinat sistemini baz alan (gerekirse döndürülmüş) hacimsel açılarıdır (artımlı hacimsel açılar).

FUNCTION TCPM **AXIS SPAT** ile birlikte çalıştırıldıktan sonra, birinci hareket tümcesinde, kamber açısı tanımlanmasında temel olarak üç hacimsel açıyı da programlayın. Bu durum eğer bir veya birden çok hacimsel açı 0° olduğunda da geçerlidir. **AXIS SPAT**: Pozisyonlama tümcesinde belirtilen devir eksen koordinatları o an aktif olan koordinat sistemini baz alan (gerekirse döndürülmüş) hacimsel açılarıdır (artımlı hacimsel açılar).

AXIS SPAT, döngü 8 **YANSIMA** ile bağlantılı olarak kullanılamaz.

NC örnek tümceleri

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS ...	Döner eksen koordinatları eksen açısıdır
...	
18 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT ...	Döner eksen koordinatları hacimsel açıdır
20 L A+0 B+45 C+0 F MAX	Alet oryantasyonunu B+45 derece (hacimsel açı) ayarlayın. Hacimsel açı A ve C'yi 0 ile tanımlayın
...	

Başlatma ve sonlandırma pozisyonu arası interpolasyon türü:

Başlama ve bitiş pozisyonu arasındaki interpolasyon türü için TNC, iki fonksiyonu kullanıma sunar:

PATH
CONTROL
AXIS

- **PATHCTRL AXIS**, alet ucunun ilgili NC tümcesinin başlangıç ve bitiş pozisyonu arasında düz bir çizgide hareket etmesini belirler (**Face Milling**). Başlatma ve sonlandırma pozisyonunda alet ekseninin yönü, her bir programlanan değere göredir, alet kapsamında ise başlatma ve sonlandırma pozisyonu arasında tanımlı hat yoktur. Alet kapsamında frezeyle oluşan yüzeyler (**Peripheral Milling**) makine geometrisine bağlıdır

PATH
CONTROL
VECTOR

- **PATHCTRL VECTOR** alet ucunun ilgili NC tümcesinin başlatma ve sonlandırma pozisyonları arasında hareket ettiğini ve alet eksen yönünün başlatma ve sonlandırma pozisyonu arasında alet kapsamı çalışmasında ara değeri bularak düzlem oluşturmasını belirler (**Peripheral Milling**)



PATHCTRL VECTOR'de dikkat edilmesi gerekenler:

Herhangi bir şekilde tanımlanmış bir alet oryantasyonu, genelde iki farklı döner eksen konumuyla sağlanabilir. TNC, en kısa yoldan ulaşılacak (geçerli pozisyondan başlayarak) çözümü kullanır.

Mümkün olduğunca düzenli çok eksenli hareketi sağlamak için döngü 32'yi **Döner eksenler için tolerans** ile tanımlayın.

Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Döner eksenler toleransı, döngü 32'de tanımlanan hat sapması toleransları ile aynı büyüklükte kalmalıdır. Döner eksenler için tolerans ne kadar büyük tanımlanmışsa bir o kadar büyük Peripheral Milling'de kontur sapmaları görülür.

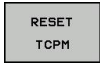
NC örnek tümceleri

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT PATHCTRL AXIS	Alet ucu bir düzlem üzerinde hareket eder
14 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS PATHCTRL VECTOR	Alet ucu ve alet yön vektörü bir düzlemde hareket eder
...	

12 Programlama: Çok eksenli işleme

12.5 FUNCTION TCPM

FUNCTION TCPM sıfırlama



- Bir program dahilinde fonksiyonu kasıtlı olarak sıfırlamak istiyorsanız **FUNCTION RESET TCPM** seçeneğini kullanın



Bir program akışı işletim türünde yeni bir program seçilmişse TNC **FUNCTION TCPM** uygulamasını otomatik olarak sıfırlar.

FUNCTION TCPM 'yi sadece **PLANE** fonksiyonu etkin değilse sıfırlayabilirsiniz, gerekirse **FUNCTION RESET TCPM** öncesinde **PLANE RESET** işlemini uygulayın.

NC örnek tümceleri

...	
25 FUNCTION RESETTCPM	FUNCTION TCPM geri çekme
...	

12.6 Üç boyutlu alet düzeltmesi (seçenek #9)

Giriş

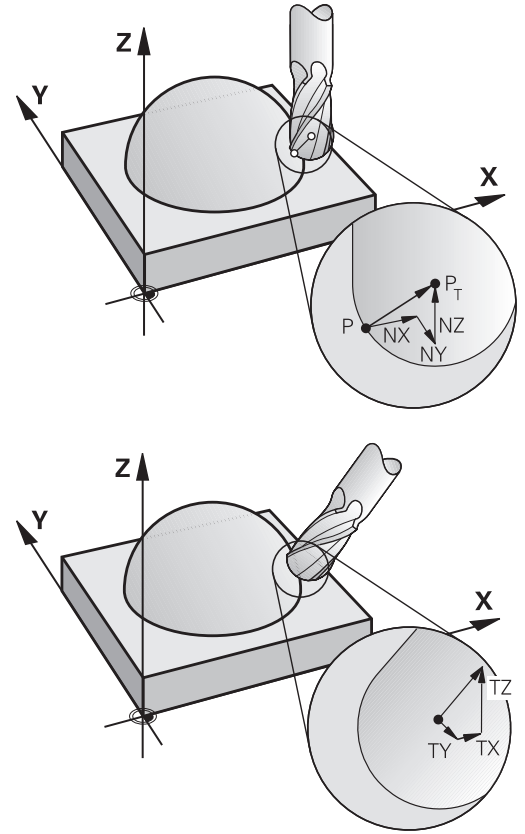
TNC doğru tümceleri için üç boyutlu bir alet düzeltmesi (3D düzeltme) uygulayabilir. Doğrunun bitiş noktasının X, Y ve Z koordinatlarının yanında, bu tümceler yüzey normal vektörünün NX, NY ve NZ bileşenlerini içermelidir.

Diğer bilgiler: Standart vektörün tanımı, sayfa 494

Bir alet oryantasyonu uygulamak isterseniz bu tümceler ek olarak vektör alet oryantasyonunu belirleyen TX, TY ve TZ bileşenleri ile standart bir vektör içermelidir.

Diğer bilgiler: Standart vektörün tanımı, sayfa 494

Doğru bitiş noktasını, yüzey normal bileşenlerini ve alet oryantasyonu bileşenlerini bir CAM sistemi ile hesaplamanız gerekir.



Kullanım seçenekleri

- CAM sistemi ile hesaplanan ölçümlere eşit olmayan ölçüleri içeren aletlerin kullanımı (alet oryantasyonu tanımlı olmayan 3D düzeltme)
- Face Milling: Yüzey normal yönünde freze geometrisi düzeltme (alet oryantasyonu tanımlı olmayan 3D düzeltme). Talaş kaldırma işlemi, aletin ön yüzü ile hassas olarak gerçekleşir
- Peripheral Milling: Hareket yönüne ve alet yönüne dik olan freze yarıçapı düzeltme (alet oryantasyonu tanımlı üç boyutlu yarıçap düzeltme). Talaş kaldırma işlemi, aletin arka yüzü ile hassas olarak gerçekleşir

Standart vektörün tanımı

Standart bir vektör, değeri 1 olan ve herhangi bir yönü olan matematiksel bir büyüklüktür. LN tümcelerinde TNC en fazla iki standart vektör kullanır, biri yüzey normal yönünde ve bir diğeri (seçime bağlı), alet oryantasyonu yönünde belirlenir. Yüzey normal yönü NX, NY ve NZ bileşenleri ile belirlenmiştir. Şaft ve yarıçap frezelemede malzeme yüzeyine dik olarak alet referans noktası PT'ye işaret eder, köşe yarıçap frezelemede PT' veya PT ile (bakınız şekil). Alet oryantasyon yönü TX, TY ve TZ bileşenleri ile belirlenmiştir.



X, Y, Z pozisyonu ve NX, NY, NZ, veya TX, TY, TZ yüzey normaleri koordinatları, NC tümcesinde aynı sırada olmalıdır.

Eğer değerler önceki tümceye kıyasla değiştirilmediyse, tüm koordinatları ve tüm yüzey normalerini daima LN tümcesinde girin.

TX, TY ve TZ daima sayı değerleri ile tanımlanmış olmalıdır. Q parametrelerine izin verilmez.

Çalışma sırasında besleme kesilmesini önlemek için normal vektörleri, mümkün olduğunca doğru hesaplayın ve birçok virgöl sonrası hane kullanın.

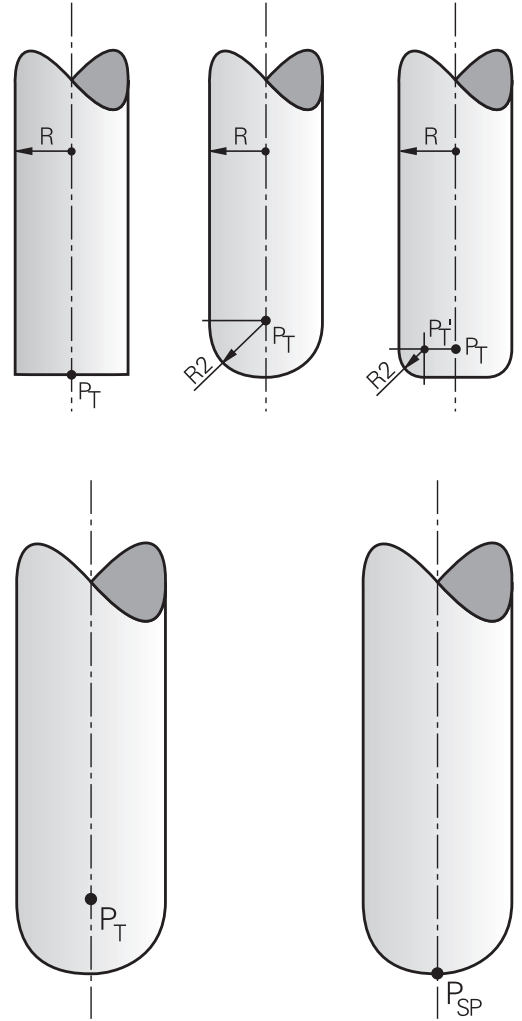
Yüzey normaleri ile 3D düzeltme X, Y, Z ana eksenlerindeki koordinat girişleri için geçerlidir.

Bir aleti bir üst ölçü ile (pozitif delta değeri) değiştirirseniz TNC bir hata mesajı verir. Hata mesajını **M107** M fonksiyonu ile bastırabilirsiniz.

Diğer bilgiler: Standart vektörün tanımı, sayfa 494

Alet üst ölçüleri kontura zarar verecekse TNC bir hata mesajı ile uyarır.

toolRefPoint (No. 201302) makine parametresi üzerinden, CAM sisteminin alet uzunluğunu PT koni merkezi ya da PSP koni kuzey kutbu üzerinden düzeltmeğini belirleyin (bakınız şekil).



İzin verilen alet kalıpları

İzin verilen alet formlarını (bakınız resim) alet tablosunda **R** ve **R2** alet yarıçapları yoluyla belirlersiniz:

- Alet yarıçapı **R**: Alet merkezinden alet dış tarafına kadar olan ölçü
- Alet yarıçapı 2 **R2**: Alet ucundan alet dış tarafına kadar olan yuvarlaklık yarıçapı

R'nin **R2**'ye oranı aletin formunu belirler:

- **R2** = 0: Parmak freze
- **R2** = **R** : Yarıçap frezesi
- $0 < \mathbf{R2} < \mathbf{R}$: Köşe yarıçapı frezesi

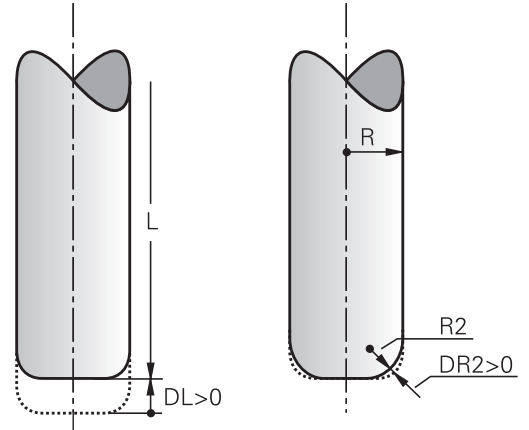
Bu girişlerden alet referans noktasının PT koordinatları da alınır.

Başka alet kullanımı: Delta değerleri

Aletleri belirlediyseniz orijinal aletler diğer ölçümlere sahiptir, daha sonra uzunlukların ve yarıçapların farkını delta değeri olarak alet tablosuna veya **TOOL CALL** alet çağırma aktarın:

- Pozitif delta değeri **DL**, **DR**, **DR2**: Alet ölçüleri orijinal aletten büyüktür (büyük ölçü)
- Negatif delta değeri **DL**, **DR**, **DR2**: Alet ölçüleri orijinal aletten küçüktür (düşük ölçü)

TNC alet pozisyonunu, alet tablosundaki delta değerleri ve alet çağırma toplamı kadar düzeltir.



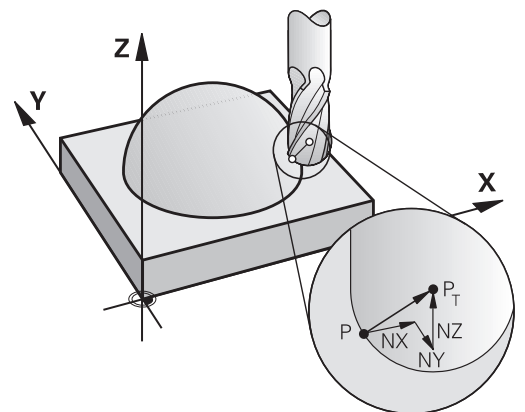
TCPM olmadan 3D düzeltmesi

TNC, NC programı yüzey normalleriyle düzenlenmişse üç eksenli işlemlerde bir 3D düzeltmesi gerçekleştirir. **RL/RR** ve **TCPM** ya da **M128** yarıçap düzeltmeleri bu esnada devre dışı olmalıdır. TNC aleti yüzey normalleri yönünde delta değeri toplamı kadar kaydeder (alet tablosu ve **TOOL CALL**).

Örnek: Yüzey normalli tümce formatı

```
1 LN X+31.737 Y+21.954 Z+33.165 NX+0.2637581 NY+0.0078922
  NZ-0.8764339 F1000 M3
```

LN:	3D düzeltme içeren doğru
X, Y, Z:	Doğru son noktasının düzeltilen koordinatları
NX, NY, NZ:	Yüzey normalinin bileşenleri
F:	Besleme
M:	Ek fonksiyon



12 Programlama: Çok eksenli işleme

12.6 Üç boyutlu alet düzeltmesi

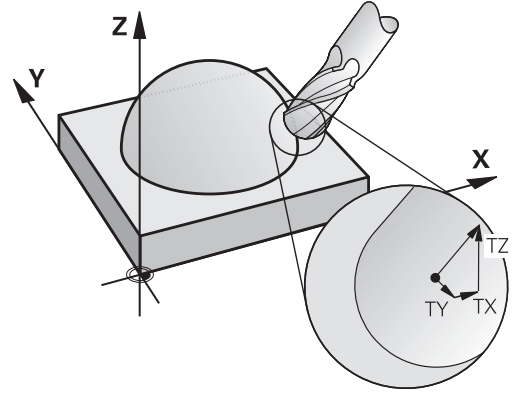
Face Milling: TCPM ile 3D düzeltme

Face Milling, aletin alın tarafı ile yapılan bir çalışmadır. NC programı yüzey normalleri içerir ve **TCPM** ya da **M128** etkinse 5 eksenli işlemede bir 3D düzeltmesi uygulanır. RL/RR yarıçap düzeltmesi bu esnada etkin olmamalıdır. TNC, aleti yüzey normalleri yönünde delta değeri toplamı kadar hareket ettirir (alet tablosu ve **TOOL CALL**).

LN tümcesinde hiçbir alet oryantasyonu belirlenmemişse TNC, **TCPM** etkinken aleti malzeme konturuna dikey tutar.

Diğer bilgiler: Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu konumunu koruyun (TCPM): M128 (seçenek #9), sayfa 483

LN tümcesinde bir alet oryantasyonu **T** tanımlanmışsa ve aynı zamanda M128 (veya **FUNCTION TCPM**) etkinse TNC, makinenin devir eksenlerini otomatik olarak, alet önceden girilen alet oryantasyonuna ulaşacak şekilde konumlandırır. Hiçbir **M128** (veya **FUNCTION TCPM**) etkinleştirmediyse TNC, **LN** tümcesinde tanımlanmışsa bile **T** yön vektörünü göz ardı eder.



TNC, tüm makinelerdeki devir eksenlerini otomatik konumlandıramaz. Makine el kitabını dikkate alın!



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Devir eksenleri sadece eğimli bir hareket alanına izin verilen makinelerde, otomatik pozisyonlandırma hareketlerinde oluşabilir, örneğin tezgahın 180° dönmesine neden olur. Malzeme veya sabitleme içeren başlık çarpışma tehlikesine dikkat edin.

Örnek: Alet oryantasyonu olmadan, yüzey normaleri ile tümce formatı

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922
NZ-0,8764339 F1000 M128
```

Örnek: Alet oryantasyonu ve yüzey normaleri ile tümce formatı

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922
NZ-0,8764339 TX+0,0078922 TY-0,8764339 TZ+0,2590319
F1000 M128
```

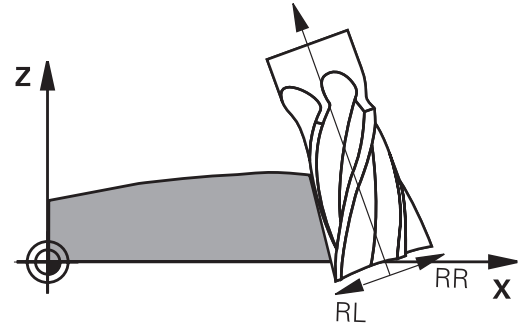
LN:	3D düzeltme içeren doğru
X, Y, Z:	Doğru son noktasının düzeltilen koordinatları
NX, NY, NZ:	Yüzey normalerinin bileşenleri
TX, TY, TZ:	Alet oryantasyonu için standart vektör bileşenleri
F:	Besleme
M:	Ek fonksiyon

Peripheral Milling: TCPM ile 3D yarıçap düzeltmesi ve yarıçap düzeltmesi (RL/RR)

TNC, aleti hareket yönüne ve alet yönüne dik olarak **DR** delta değerleri (alet tablosu ve **TOOL CALL**) toplamı kadar kaydırır. Düzeltme yönünü **RL/RR** yarıçap düzeltmesi ile belirleyin (bakınız şekil, Y+ hareket yönü). TNC'nin girilen alet yönlendirmesine ulaşabilmesi için **M128** fonksiyonunu etkinleştirmeniz gerekir.

Diğer bilgiler: Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu konumunu koruyun (TCPM): M128 (seçenek #9), sayfa 483

TNC, makinenin döner eksenlerini, aletin öngörülen alet oryantasyonuna etkin düzeltme ile ulaşacağı şekilde otomatik olarak konumlandırır.



Bu fonksiyon sadece hareketli eksen konfigürasyonu için hacimsel açı tanımlanabilen makinelerde mümkündür. Makine el kitabınızı dikkate alın.

TNC, tüm makinelerdeki devir eksenlerini otomatik konumlandırıamaz.

Makine el kitabını dikkate alın!

TNC'nin tanımlanan **delta değerleri** kadar uygulanmasına dikkat edin. Alet tablosunda tanımlanan bir R alet yarıçapının düzeltme üzerinde hiçbir etkisi yoktur.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Devir eksenleri sadece eğimli bir hareket alanına izin verilen makinelerde, otomatik pozisyonlandırma hareketlerinde oluşabilir, örneğin tezgahın 180° dönmesine neden olur. Malzeme veya sabitleme içeren başlık çarpışma tehlikesine dikkat edin.

Alet oryantasyonunu iki türde tanımlayabilirsiniz:

- LN serisinde TX, TY ve TZ bileşenlerini girerek
- Bir L serisinde dönme eksenini koordinatlarını girerek

12 Programlama: Çok eksenli işleme

12.6 Üç boyutlu alet düzeltmesi

Örnek: Alet oryantasyonlu tümce formatı

```
1 LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 TX+0,0078922 TY-0,8764339  
TZ+0,2590319 RR F1000 M128
```

LN:	3D düzeltme içeren doğru
X, Y, Z:	Doğru son noktasının düzeltilen koordinatları
TX, TY, TZ:	Alet oryantasyonu için standart vektör bileşenleri
RR:	Malzeme yarıçap düzeltmesi
F:	Besleme
M:	Ek fonksiyon

Örnek: Döner eksenli tümce formatı

```
1 L X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 B+12,357 C+5,896 RL F1000  
M128
```

L:	Doğru
X, Y, Z:	Doğru son noktasının düzeltilen koordinatları
B, C:	Alet oryantasyonu için dönme eksen koordinatları
RL:	Yarıçap düzeltmesi
F:	Besleme
M:	Ek fonksiyon

13

**Programlama:
Palet yönetimi**

Programlama: Palet yönetimi

13.1 Palet yönetimi

13.1 Palet yönetimi

Uygulama



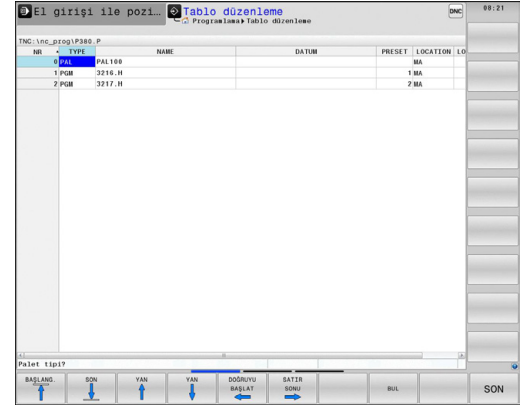
Palet yönetimi, makineye bağlı bir fonksiyondur. Aşağıda standart fonksiyon çerçevesi tanımlanmıştır. Makine el kitabını dikkate alın!

Palet tabloları (.P) genel olarak palet değiştiricili işleme merkezlerinde kullanılır. Bu sırada palet tabloları ilgili işleme programlarıyla birlikte çeşitli paletleri çağırır ve tanımlı tüm referans noktalarını ve sıfır nokta tablolarını etkinleştirir.

Palet tablolarını palet değiştirici olmadan, farklı referans noktalı NC programlarını sadece tek bir **NC BAŞLAT** ile arka arkaya işlemek için kullanabilirsiniz.



Palet tabloları oluşturduğunuzda ya da yönettiğinizde dosya adı her zaman bir harfle başlamalıdır.



Palet tabloları aşağıdaki verileri içerir:

- **NR:** Kumanda bu kaydı, yeni satırların eklenmesinde otomatik olarak oluşturur. Bu kayıt, **TÜMCE İLERLEME** fonksiyonunun **Palet numarası** = giriş alanı için gereklidir.
- **TYPE:** Bu girdi zorunludur. Kumandada palet **PAL**, gergi **FIX** veya NC programı **PGM** arasında ayırım yapılır. Girdileri **ENT** tuşu ve ok tuşları yardımıyla seçersiniz.
- **NAME:** Bu girdi zorunludur. Palet ve gergi adları gerektiğinde makine üreticisi tarafından belirlenir (makine el kitabını dikkate alın), program adlarını siz tanımlarsınız. Dosyalar palet tablosu klasöründe kayıtlı değilse tam yol adını girmeniz gerekir.
- **DATUM:** Bu girdi sadece sıfır noktası tabloları kullanımında gereklidir. Dosyalar palet tablosu klasöründe kayıtlı değilse tam yol adını girmeniz gerekir. Sıfır noktası tablosundaki sıfır noktalarını, NC programındaki döngü 7 ile etkinleştirin.
- **PRESET:** Bu girdi sadece farklı referans noktaları kullanıldığında gereklidir. Gerekli olan Preset numarasını girin.
- **LOCATION:** Bu girdi zorunludur. **MA** girdisi, bir paletin ya da bir gerginin makinede olduğunu ve işlenebileceğini gösterir. TNC, sadece üzerinde **MA** işareti olan paletleri ya da gergileri işler. **MA** işaretini girmek için **ENT** tuşuna basın. **NO ENT** tuşuyla girişi silebilirsiniz.
- **LOCK:** Bu girdi isteğe bağlıdır. * girdisi yardımıyla palet tablosu satırını işlemeyi engelleyebilirsiniz. **ENT** tuşuna basıldığında satır, * girdisiyle işaretlenir. **NO ENT** tuşuyla kilidi tekrar kaldırabilirsiniz. Tekil NC programları, gergiler ya da komple paletler için işlemi kilitleyebilirsiniz. Kilitlenmiş bir paletin kilitlenmemiş satırları da (örn. PGM) işlenmez.

Yazılım tuşu	Düzenleme fonksiyonu
	Tablo başını seçin
	Tablo sonunu seçin
	Önceki tablo sayfasını seçin
	Sonraki tablo sayfasını seçin
	Tablo sonuna satır ekleyin
	Tablo sonundaki satırı silin
	Girilebilen satır sayısını tablo sonuna ekleyin
	Güncel değeri kopyalayın
	Kopyalanan değeri ekleyin
	Satır başını seçin
	Satır sonunu seçin
	Bir metin veya değeri arayın
	Tablo satırlarını sıralayın veya gizleyin
	Güncel alanı düzenleyin
	Sütun içeriğine göre sıralayın
	Ek fonksiyonları örn. kaydedin
	Dosya yolu seçimi için diyalogu açın

Programlama: Palet yönetimi

13.1 Palet yönetimi

Palet tablosunu seçme

- ▶ **Programlama** işletim türünde veya program akışı işletim türlerinde dosya yönetimini seçin: **PGM MGT** tuşuna basın
- ▶ .P tipi dosyaları göster: **TİP SEÇ** ve **TÜM GÖST.** yazılım tuşlarına basın
- ▶ Palet tablosunu ok tuşlarıyla seçin veya yeni bir tablo için ad girin
- ▶ Seçimi **ENT** tuşu ile onaylayın



Ekran düzeni tuşuyla tablo görünümü ile liste görünümü arasında geçiş yapabilirsiniz.

Palet tablosundan çıkma

- ▶ Dosya yönetimini seçin: **PGM MGT** tuşuna basın
- ▶ Başka dosya tipi seçme: **TİP SEÇ** yazılım tuşuna ve istenen dosya tipinin yazılım tuşuna basın, örn. **.H GÖSTER**
- ▶ İstedığınız dosyayı seçin

Palet tablosunu işleme



Palet tablosunun tümce tümce olarak mı yoksa kesintisiz mi işlendiği makine parametresi ile belirlenmiştir.

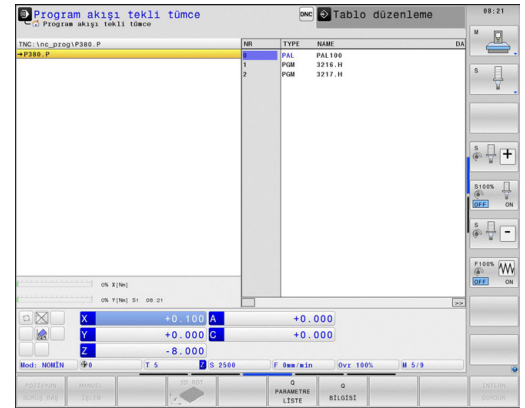
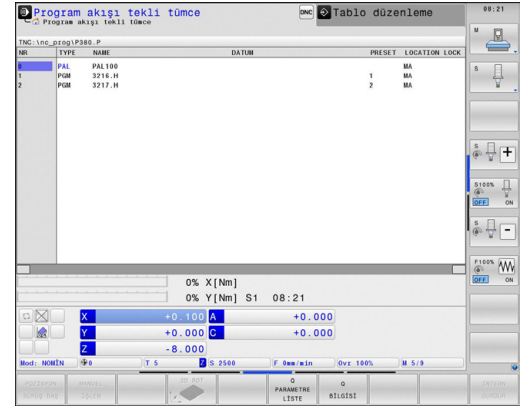
- ▶ **Program akışı tümce takibi** veya **Program akışı tekli tümce** işletim türünde dosya yönetimini seçin: **PGM MGT** tuşuna basın
- ▶ .P tipi dosyalarını gösterme: **TİP SEÇ** ve **.P GÖSTER** yazılım tuşlarına basın
- ▶ Palet tablosunu ok tuşlarıyla seçin, **ENT** tuşuyla onaylayın
- ▶ Palet tablosunu işleme: **NC BAŞLAT** tuşuna basın

Palet yönetimi 13.1

Palet tablosu işlemede ekran düzeni

Program içeriğini ve palet tablosu içeriğini aynı anda görmek isterseniz **PALET + PROGRAM** ekran düzenini seçin. TNC, işleme sırasında ekranın sol tarafında programı ve ekranın sağ tarafında paleti gösterir. Program içeriğini işlemeye başlamadan önce görebilmek için aşağıdakileri uygulayın:

- Palet tablosunu seçin
- Kontrol etmek istediğiniz programı ok tuşlarıyla seçin
- **PROGRAMI AÇ** yazılım tuşuna basın: TNC seçilen programı ekranda gösterir. Ok tuşlarıyla şimdi programdaki sayfaları görebilirsiniz
- Palet tablosuna geri dönün: **END PGM PAL** yazılım tuşuna basın



14

**Programlama:
Dönme işlemi**

Programlama: Dönme işlemi

14.1 Freze makinelerinde torna işlemi (seçenek #50)

14.1 Freze makinelerinde torna işlemi (seçenek #50)

Giriş

Özel freze makine tiplerinde hem freze hem dönme işlemlerini yürütmek mümkündür. Bu şekilde, karmaşık frezeleme ve dönme işlemleri gerekliyse de malzemenin yeri değiştirilmeden malzemeyi tek makinede komple işlemek mümkündür.

Torna işlemi, malzemenin döndüğü ve böylece kesme hareketinin gerçekleştirildiği bir talaş alma işlemidir. Sıkı bir şekilde sabitlenmiş bir alet, kesme ve besleme hareketlerini gerçekleştirir. Torna işlemleri, işlem yönüne ve göreve bağlı olarak farklı üretim süreçlerinden oluşur, örn. boyuna tornalama, düz tornalama, saplama tornalama ya da dişli tornalama.



TNC, farklı üretim süreçleri için birden fazla döngü sunar.

Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

TNC'de kolayca bir NC programı sırasında, frezeleme işletimiyle dönme işletimi arasında geçiş yapabilirsiniz. Dönme işletimi sırasında, devir tezgahı bir devir mili görevi görür ve frezeleme mili alet ile sabit kalır. Bu şekilde dönüşü simetrik olan konturlar oluşturulur. Referans noktası (Preset) devir milin merkezinde bulunmalıdır.

Torna takımları yönetiminde, freze ya da delme aletlerinde olduğu gibi diğer geometrik tanımlamalar da dikkate alınır. Örn. kesici yarıçapı düzeltmesini gerçekleştirebilmek için bir kesici yarıçapı tanımı gereklidir. TNC burada torna takımları için özel bir alet yönetimi sunar.

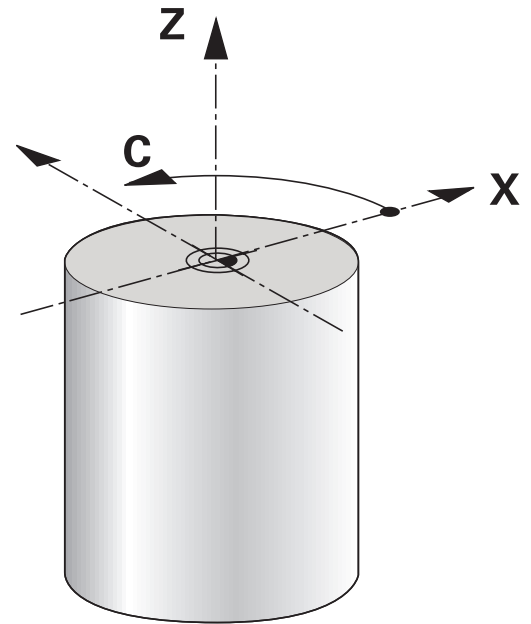
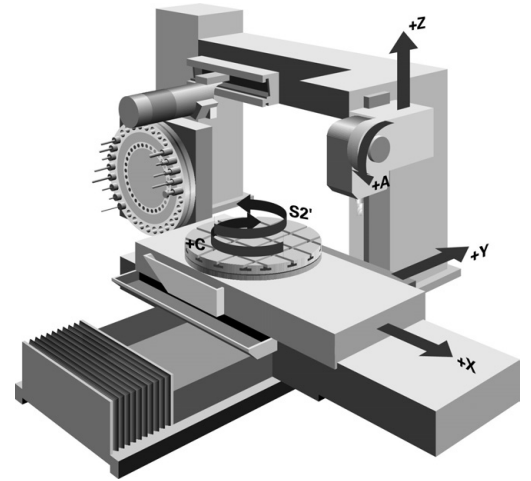
Diğer bilgiler: Alet verileri, sayfa 517

İşleme için farklı döngüler mevcuttur. Bu fonksiyonları ilave hareketli eksenlerle de birlikte kullanabilirsiniz.

Diğer bilgiler: Etkin dönme işlemi, sayfa 530

Dönme sırasında eksenlerin düzenlemesi, X koordinat malzemenin çapını ve Z koordinat uzunlamasına pozisyonunu tanımlayacak şekilde belirlenmiştir.

Yani programlama her zaman XZ koordinat düzleminde gerçekleşir. Asıl hareketler için hangi makine eksenlerinin kullanıldığı ilgili makine kinematiğine bağlıdır ve makine üreticisi tarafından belirlenir. Bu bağlamda, torna fonksiyonlu NC programları büyük ölçüde değiştirilebilir ve makine türünden bağımsızdır.



14.2 Temel fonksiyonlar (seçenek #50)

Frezeleme işletimi / dönme işletimi geçişi



Makine kinematiğinin geçişi, makineye bağlı bir fonksiyondur.

Makine, makine üreticisi tarafından dönme işlemi ve işleme moduna geçiş yapmak için uyarlanmış olmalıdır. Makine el kitabını dikkate alın!

Frezeleme ve dönme işlemi arasında geçiş yapmak için ilgili moda geçmelisiniz.

İşleme modları arasında geçiş yapmak için **FUNCTIONMODETURN** ve **FUNCTIONMODEMILL** NC fonksiyonlarını kullanın.

TNC, dönme modu etkin ise statü göstergesinde bir sembol gösterir.

Sembol

İşleme modu



Dönme modu etkin: **FUNCTION MODE TURN**

Sembol yok

Frezeleme modu etkin: **FUNCTION MODE MILL**

İşleme modları arasında geçiş yaparken TNC, ilgili işleme modu için makineye özel ayarları yapan bir makro çalıştırır.

FUNCTION MODE TURN ve **FUNCTION MODE MILL** NC fonksiyonlarıyla, makine üreticisinin makroda tanımladığı ve kaydettiği bir makine kinematiğini etkinleştirebilirsiniz.



Dönme modunda, n ayar devir milin merkezinde olmalıdır.

Alet kesimin konumu, devir milin merkezine doğru yönlendirilmelidir. Dönme işletiminde Y koordinatını devir milin ortasına konumlandırın.

Alet milin oryantasyonunu kontrol edin. Dış kalıp işleme için alet kesimi devir milin merkezine doğru yönlendirilmelidir. İ kalıp işleme için alet devir milin merkezine zıt bir şekilde yönlendirilmelidir.

Değiştirilmiş aletin devir mili dönme yönünün doğru olup olmadığını kontrol edin.

Yüksek devirle ağır malzemeler işlediğinizde yüksek fiziksel güç luşur. Makinenin hasar görmesini ve kazaları engellemek için malzemenin güvenli bir şekilde gerildiğinden emin olun!

Programlama: Dönme işlemi

14.2 Temel fonksiyonlar (seçenek #50)



Dönme modunda, X eksenin pozisyon göstergesinde çap değerleri gösterilir. TNC, bu durumda pozisyon göstergesinde bir çap sembolü gösterir.

Dönme işletiminde, mil potansiyometre devir mili için etkilidir (devir tezgahı).

Hareket çalışma düzlemi ya da TCPM etkin ise işletim modundan geçiş yapamazsınız.

Dönme çalışma modunda, sıfır noktası taşıma döngüsü dışında herhangi bir koordinat hesaplamasına izin verilmez.

Torna fonksiyonunu tanımlamak için smartSelect fonksiyonunu da kullanabilirsiniz.

Diğer bilgiler: Özel fonksiyonlara genel bakış, sayfa 400

Çalışma modunu girin:

SPEC
FCT

- Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın

PROGRAM
FONKS.
DÖNDÜR

- **PROGRAM FONKSİYONLARI DÖNME** için menüyü seçin

TEMEL
FONKS.

- **TEMELFONKSİYONLAR'**ı seçin

FUNCTION
MODE

- **FUNCTION MODE** seçin

TURN
[Icon of a lathe]

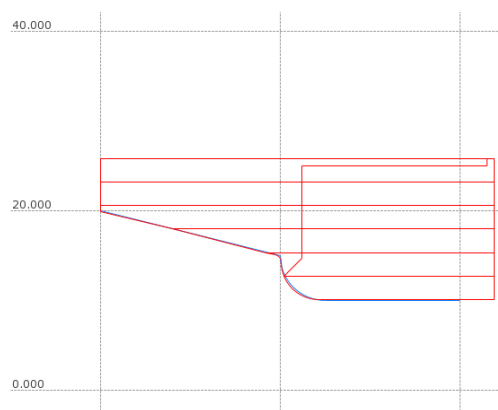
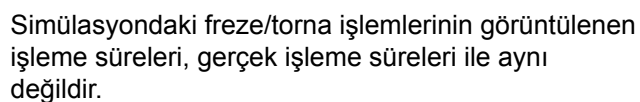
- Torna ya da frezeleme çalışma modu için fonksiyon seçin
- Geçiş sırasında etkinleştirilmesi gereken kinematiği seçin (makineye bağlı fonksiyon). Kinematik seçmek istemiyorsanız **NO ENT** tuşuyla onaylayın

NC söz dizimi

11 FUNCTION MODE TURN "AC_TABLE"; DREHBETRIEB'I ETKİNLEŞTİR

12 FUNCTION MODE MILL "B_HEAD"; FREZELEME İŞLETİMİNİ ETKİNLEŞTİR

Torna işlemlerini sadece **Program Testi** işletim türünde simüle edebilirsiniz. Bunun ön koşulu, torna işlemine uygun bir ham parça tanımı ve no. 20 seçeneğidir.



Torna işlemlerini, **Programlama** işletim türünde çizgi grafiği ile de grafik olarak simüle edebilirsiniz. **Programlama** işletim türünde torna modunda sürüş hareketlerinin gösterimi için görünümü yazılım tuşları yardımıyla değiştirin.

Diğer bilgiler: Mevcut program için program grafiği oluşturun, sayfa 163

Dönme sırasında eksenlerin standart düzeni, X koordinat malzemenin çapını ve Z koordinat uzunlamasına pozisyonunu tanımlayacak şekilde belirlenmiştir.

Dönme işlemi iki boyutlu (X ve Y koordinatları) bir düzlemde gerçekleşse de dikkörtgen bir hammadde hammadde tanımında Y değerlerini de programlamalısınız.

0 BEGIN PGM ABSATZ MM	
1 BLK FORM 0.1Y X+0 Y-1 Z-50	Ham parça tanımı
2 BLK FORMU 0.2 X+87 Y+1 Z+2	
3 TOOL CALL 12	Alet çağırma
4 M140 MB MAX	Aleti serbest hareket ettirin
5 FUNCTION MODE TURN	Dönme modunu etkinleştirin

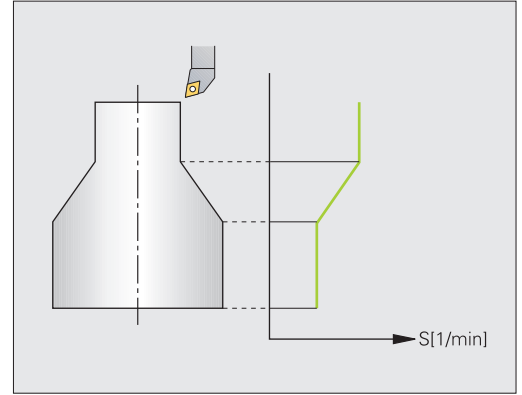
Programlama: Dönme işlemi

14.2 Temel fonksiyonlar (seçenek #50)

Devri programlama



Sabit bir kesim hızıyla çalışıyorsanız, seçilen dişli kademesi olası devir alanını sınırlar. Hangi dişli kademelerinin kullanılabileceği makinenize bağlıdır.



Dönme esnasında, sabit devirle ve aynı zamanda sabit kesim hızıyla çalışabilirsiniz.

VCONST:ON sabit kesim hızıyla çalışıyorsanız, TNC, alet kesimi ile devir milinin merkezi arasındaki mesafeye bağlı olarak devir sayısını değiştirir. Dönme merkezi yönüne doğru yapılan pozisyonlamada, TNC, tezgah devir sayısını yükseltir, dönme merkezi dışına doğru gerçekleştirilen hareketlerde TNC devir sayısını düşürür.

VCONST:OFF sabit devir sayısı ile yapılan çalışmalarda devir sayısı alet pozisyonundan bağımsızdır.

Devir sayısını tanımlamak için **FUNCTIONTURNDATA SPIN** fonksiyonunu kullanın. TNC, burada aşağıdaki giriş elemanlarını kullanıma sunar:

- VCONST: sabit kesim hızı kapalı/açık (gerekli)
- VC: Kesim hızı (Opsiyonel)
- S: Sabit bir kesim hızı etkin değilse nominal devir (Opsiyonel)
- S MAX: Sabit devir hızında maksimum devir (Opsiyonel), S MAX 0 ile sıfırlanır
- gearrange: Devir mili için dişli kademesi (Opsiyonel)

Devir sayısı tanımı:

SPEC
FCT

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.
DÖNDÜR

- ▶ **PROGRAM FONKSİYONLARI DÖNME** için menüyü seçin

FUNCTION
TURNDATA

- ▶ **FUNCTION TURNDATA** ögesini seçin

TURNDATA
SPIN

- ▶ **TURNDATA SPIN** seçin

VCONST:
ON

- ▶ **VCONST:** Devir sayısı girişi fonksiyonunu seçin



800 döngüsü, eksantrik tornasında maksimum devir sayısını sınırlar. Geri almak için **FUNCTION TURNDATA SPIN SMAX0** fonksiyonunu programlayın.

NC söz dizimi

3 FUNCTION TURNDATA SPIN VCONST:ON VC:100
GEARRANGE:2

Dişli kademe 2'de sabit kesim hızı tanımı

3 FUNCTION TURNDATA SPIN VCONST:OFF S550

Sabit devir sayısı tanımı

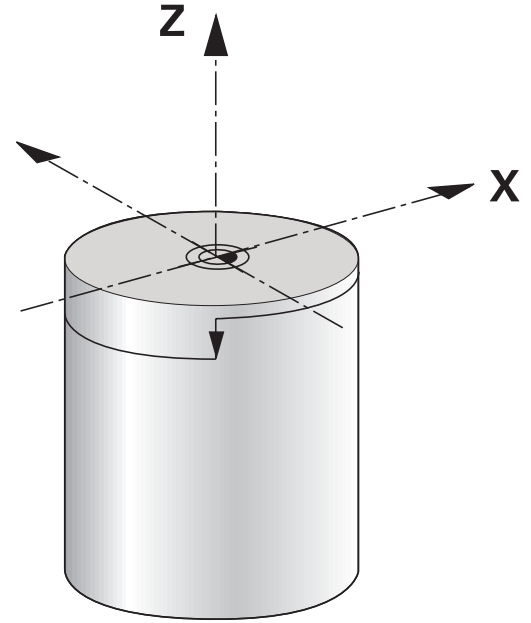
...

Besleme hızı

Dönme esnasında beslemeler sıklıkla mm/devir olarak belirtilir. Böylece TNC, aleti her bir mil devrinde tanımlanmış değeri oranında hareket ettirir. Sonuç olarak elde edilen hat beslemesi devir milinin devir sayısına bağlıdır. Yüksek devir sayılarında TNC beslemeyi yükseltir, düşük devir sayılarında ise beslemeyi azaltır. Yani aynı kesim derinliğinde sabit kesme kuvvetiyle çalışabilirsiniz ve sabit talaş kalınlığı elde edebilirsiniz.

Standart olarak TNC, programlanan beslemeyi dakika başına milimetre olarak yorumlar (mm/dak). Beslemeyi milimetre/devir (mm/1) olarak tanımlamak istiyorsanız **M136**'yı programlamalısınız. TNC tüm takip eden besleme girişlerini **M136** tekrar kaldırılana kadar mm/1 olarak yorumlar.

M136 tümce başında şekilsel olarak etkilidir ve **M137** ile tekrar kaldırılabilir.



NC söz dizimi

10 L X+102 Z+2 R0 FMAX	Hızlı geçişte hareket
...	
15 L Z-10 F200	200 mm/dak'lık bir besleme ile hareket
...	
19 M136	Milimetre/devir olarak besleme
20 L X+154 F0.2	0,2 mm/1 besleme ile hareket
...	

Programlama: Dönme işlemi

14.3 Dengesizlik fonksiyonları (seçenek #50)

14.3 Dengesizlik fonksiyonları (seçenek #50)

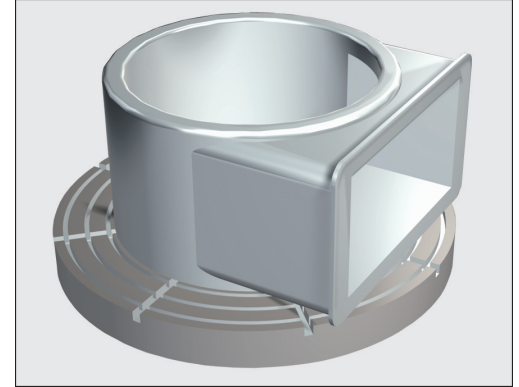
Dönme işletiminde dengesizlik

Genel bilgiler



Makine, makine üreticisi tarafından dengesizliğin izlenmesi ve ölçülmesi için uyarlanmış olmalıdır. Denge fonksiyonları tüm makine tiplerinde gerekli değildir. Bu fonksiyonlar, icabı halinde makinenizde mevcut olmaz. Makine el kitabını dikkate alın!

Burada açıklanan denge fonksiyonları makine üreticisi tarafından makinede kurulması ve uyarlanması gereken temel fonksiyonlardır. Bu nedenle fonksiyonların etkisi ve kapsamı açıklamadan farklı olabilir. Makine üreticiniz başka denge fonksiyonları da sağlayabilir. Makine el kitabını dikkate alın!



Torna işleminde torna tezgahı ve gerili malzeme dönme hareketi yaparken alet sabit bir pozisyonda bulunur. Malzeme büyüklüğüne göre burada büyük kütleler rotasyonlu harekete geçirilir. Malzemenin döndürülmesiyle dışarıya doğru bir merkezkaç kuvveti oluşturulur.

Merkezkaç kuvveti büyük ölçüde hız, kütle ve malzemenin dengesine bağlıdır. Kütlesi dönüş sırasında simetrik dağılmayan gövde döndürüldüğünde dengesizlik ortaya çıkar. Kütlenin gövdesi dönme halindeyse dışarıya doğru bir merkezkaç kuvveti oluşturulur. Rotasyonlu kütle aynı oranda dağılıyorsa merkezkaç kuvveti yok olur.

Dengesizlik malzemenin şeklinden (örn. simetrik olmayan pompa gövdesi) ve germe aracından etkilenir. Bu koşullar çoğunlukla değiştirilemediği için mevcut bir dengesizliği denge ağırlıkları yerleştirerek telafi edebilirsiniz. TNC bu sayede **DNGSİZLİK ÖLÇ** döngüsüyle desteklenir. Döngü, var olan dengesizliği belirler ve gerekli denge ağırlığının kütlesini ve pozisyonunu hesaplar.



Malzemenin döndürölmesiyle, dengesizliğe bağlı olarak titreşimler (rezonans titreşimleri) yaratabilen merkezkaç kuvvetleri oluşur. Bununla işletim süreci negatif etkilenir ve takımın bekleme süresi azalır. Yüksek merkezkaç kuvvetleri makineye zarar verebilir veya gergideki malzemeye basınç uygulayabilir.

Yeni malzemenin gerdirilmesinden sonra dengesizliği kontrol edin. Gerekirse dengesizliği denge ağırlıklarıyla düzeltin.

İşletim sırasında malzemenin çıkarılmasıyla malzemedeki kütle dağıtımı değişir. Bu, malzemenin dengesini etkileyebilir. Bu nedenle işletim adımları arasında da dengesizliği kontrol edin.

Devir sayısının seçimi sırasında malzemenin kütesini ve dengesini dikkate alın. Ağır malzemelerde veya yüksek dengesizliklerde yüksek devir kullanmayın.

Denge izleme fonksiyonuyla denge izlemesi

Denge izleme fonksiyonu torna işletiminde malzeme dengesizliğini izler. Makine üreticisi tarafından maksimum dengesizlik için girilen değer aşıldığında TNC bir hata mesajı verir ve acil kapatma konumuna geçer. Ayrıca isteğe bağlı **limitUnbalanceUsr** (No. 120101) makine parametresinde geçerli dengesizlik sınırlarını genişletebilirsiniz. Bu sınırlar aşıldığında TNC bir hata mesajı verir. Masa dönüşü bununla durdurulamaz. TNC, dengesizlik izlemesi fonksiyonunu torna işletimine geçiş sırasında otomatik olarak etkinleştirilir. Dengesizlik izleme siz yeniden frezelemeye geçene kadar etkindir.

Programlama: Dönme işlemi

14.3 Dengesizlik fonksiyonları (seçenek #50)

Dengesizliğin ölçülmesi döngüsü

Torna işlemlerini olabildiğince dayanıklı ve güvenli yürütmek için yerleştirilen malzemenin dengesini kontrol edin ve bir denge ağırlığı ile dengesizliği telafi edin. TNC bunun için size **DNGSİZLİK ÖLÇ** döngüsünü sunar.

DNGSİZLİK ÖLÇ döngüsü malzemenin dengesizliğini belirler ve denge ağırlığının kütlesini ve pozisyonunu hesaplar.

Dengesizliğin belirlenmesi:

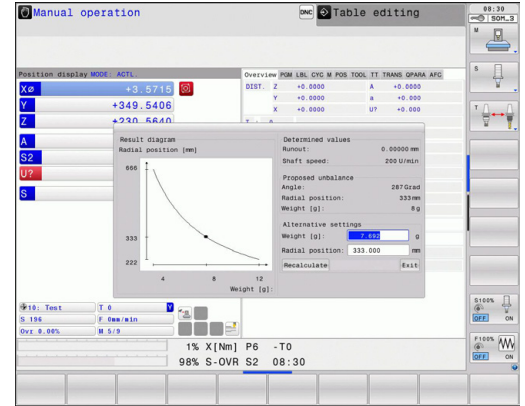
- ▶

Manuel işletimde yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın
- MANUEL
DÖNGÜLER

▶ **MANUEL DÖNGÜLER** yazılım tuşunu seçin
- DÖNDÜR

▶ **DÖNDÜR** yazılım tuşunu seçin
- UBALANSE
MALE

▶ **DNGSİZLİK ÖLÇ** yazılım tuşunu seçin
- ▶ Dengesizliğin algılanması için devir sayısı girin
 - ▶ NC'yi başlat tuşuna basın: Döngü masayı düşük devir sayısında döndürmeye başlar ve devir sayısını önceden girilen devir sayısına ulaşana kadar kademeli olarak artırır. TNC, denge ağırlığının hesaplanan kütle ve radyal pozisyonunun görüntüleneceği bir pencere açar.



Denge ağırlığı için başka bir radyal kalem veya kütle kullanmak istiyorsanız her iki değerden birinin üzerine yazabilir veya diğer değeri yeniden hesaplayabilirsiniz.



Denge ağırlığının yerleştirilmesinden sonra yeni ölçüm işlemiyle dengesizliği kontrol edin. Dengesizliği telafi etmek için iki veya daha fazla denge ağırlığını farklı olarak konumlandırmanız gerekli olabilir.

14.4 Torna işletiminde aletler (seçenek #50)

Alet çağırma

Torna aletlerinin çağırılması frezeleme işlemi ile aynı şekilde gerçekleşir, **TOOL CALL** fonksiyonu ile birlikte. **TOOL CALL** tümcesinde, sadece alet numarasını ya da alet adını tanımlayın.



Döner aletleri, frezeleme işletiminde ve aynı şekilde dönme işletiminde de çağırılabilir ve değiştirilebilir.

Açılır pencerede alet seçimi

Alet seçimi gösterim penceresini açarsanız, TNC, alet yuvasında mevcut olan bütün aletleri yeşil renkte işaretler.

Kumandada alet numarası ve alet adının yanında torna aleti tablosundan ZL ve XL sütunları da gösterilir.

NC söz dizimi

1 FUNCTION MODE TURN	Dönme işlemi seçimi
2 TOOL CALL „TRN_ROUGH”	Alet çağırma
...	

Programlama: Dönme işlemi

14.4 Torna işletiminde aletler (seçenek #50)

Programda alet düzeltme

FUNCTION TURNDATA CORR fonksiyonu ile etkin alet için ek düzeltme değerleri tanımlayabilirsiniz. **FUNCTION TURNDATA CORR** fonksiyonunda **DXL X** yönü ve **DZL Z** yönü için alet uzunluklarının delta değerlerini girebilirsiniz. Düzeltme değerleri, torna takımı tablosunda bulunan düzeltme değerlerine eklenir.

FUNCTION TURNDATA CORR her zaman etkin alet için etkilidir. **TOOL CALL** alet çağrısını tekrarlayarak düzeltmeyi tekrar devre dışı bırakın. Programdan çıkmanız durumunda (örn. PGM MGT) TNC, düzeltme değerlerini otomatik olarak sıfırlar.

FUNCTION TURNDATA CORR fonksiyonunun girilmesi sırasında, yazılım tuşları vasıtasıyla, alet düzeltmesinin etki biçimini belirlersiniz:

- **FUNCTION TURNDATA CORR-TCS:** Alet düzeltmesi, alet koordinat sistemine etki eder
- **FUNCTION TURNDATA CORR-WCS:** Alet düzeltmesi, malzeme koordinat sistemine etki eder



FUNCTION TURNDATA CORR-TCS alet düzeltmesi, etkin çalışma sırasında da alet koordinat sisteminde etkindir.

Alet düzeltme tanımı:

SPEC
FCT

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.
DÖNDÜR

- ▶ **PROGRAM FONKS. DÖNDÜR** menüsünü seçin

FUNCTION
TURNDATA

- ▶ **FUNCTION TURNDATA** seçin

TURNDATA
CORR

- ▶ **TURNDATA CORR** seçin

NC söz dizimi

21 FUNCTION TURNDATA CORR-TCS:Z/X DZL:0.1 DXL:0.05

...

Torna işletiminde aletler (seçenek #50) 14.4

Alet verileri

TOOLTURN.TRN döner alet tablosunda dönmeye ait alet verilerini tanımlayın.

T sütununda bulunan alet numarası, **TOOL.T**'de bulunan torna takımının numarasını gösterir. **TOOL.T**'de bulunan örn. **L** ve **R** gibi geometri değerleri torna takımlarında etkin değildir.

Ayrıca torna takımlarını **TOOL.T** alet tablosunda torna takımı olarak işaretlemelisiniz. Bunun için **TYP** sütununda ilgili aletin **TURN** alet tipini seçmelisiniz. Bir alet için birden fazla geometri verileri gerekiyorsa alete başka imlenmiş aletler ekleyebilirsiniz.



TOOLTURN.TRN'de bulunan alet numarası, **TOOL.T**'de bulunan döner aletin alet numarası ile aynı olmalıdır. Yeni bir satır eklerseniz ya da kopyalarsanız ilgili numarayı girebilirsiniz.
TNC, tablo penceresinin altında ilgili giriş alanına ait diyalog metnini, birim girişini ve giriş alanını gösterir.

Arşivlenen veya sadece program testi için kullanmak istediğiniz torna takımı tablolarına, uzantısı **.TRN** olan, istediğiniz farklı bir dosya adı girin.

Torna takımı tablosundaki alet verileri

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
T	Alet numarası: TOOL.T 'de bulunan döner aletin alet numarası ile aynı olmalıdır	-
İSİM	Alet adı: TNC, alet tablosunda torna takımını seçtiğinizde alet adını otomatik olarak devralır	32 karakter, sadece büyük harf, boşluk yok
ZL	L alet uzunluğu için düzeltme değeri 1 (Z yönü)	-99999,9999...+99999,9999
XL	L alet uzunluğu için düzeltme değeri 2 (X yönü)	-99999,9999...+99999,9999
YL	L alet uzunluğu için düzeltme değeri 3 (Y yönü)	-99999,9999...+99999,9999
DZL	Alet uzunluğu delta değeri 1 (Z yönü), ZL'ye eklenir	-99999,9999...+99999,9999
DXL	Alet uzunluğu delta değeri 2 (X yönü), XL'ye eklenir	-99999,9999...+99999,9999
DYL	Alet uzunluğu delta değeri 3 (Y yönü), YL'ye eklenir	-99999,9999...+99999,9999
RS	Kesici yarıçapı: TNC, dönme devrelerin kesici yarıçapını dikkate alır ve bir kesici yarıçapı düzeltmesi gerçekleştirir, eğer RL ya da RR yarıçap düzeltmeli konturlar programlanmışsa.	-99999,9999...+99999,9999
TO	Alet oryantasyonu: Alet kesicisinin yönü	1...9
ORI	Milin oryantasyon açısı: Döner aleti çalışma pozisyonuna yerleştirmek için frezeleme milin açısı	-360,0...+360,0
T-ANGLE	Kumlama aletleri ve perdelama aletleri için ayar açısı	0,0000...+179,9999
P-ANGLE	Kumlama aletleri ve perdelama aletleri için nokta açısı	0,0000...+179,9999

Programlama: Dönme işlemi

14.4 Torna işletiminde aletler (seçenek #50)

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
CUTLENGTH	Delici torna takımı kesme uzunluğu	0,0000...+99999,9999
CUTWIDTH	Oyma aleti genişliği	0,0000...+99999,9999
TYPE	Döner aletin tipi: Kumlama aleti ROUGH , perdelama aleti FINISH , dişli aleti THREAD , delme aleti RECESS , mantar aleti BUTTON , burgu aleti RECTURN	ROUGH, FINISH, THREAD, RECESS, BUTTON, RECTURN

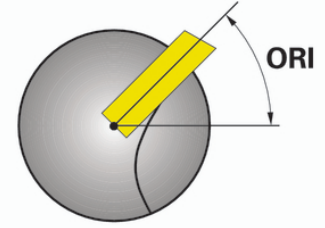


Kumanda, tarama sistemi döngüleri yardımıyla **DXL** ve **DZL** sütunlarını açıklayabilir.
Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

ORI milinin oryantasyon açısıyla torna aleti için freze milinin açısını konumunu belirleyin. Alet kesicisini **TO** alet oryantasyonuna bağlı olarak torna işleme merkezine veya karşı yöne doğru yönlendirin.



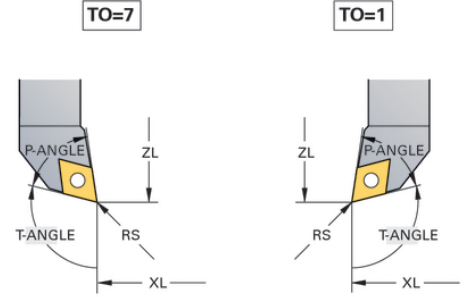
Alet, doğru konumda sabitlenmiş ve ölçülmüş olmalıdır.
 Alet oryantasyonunu aletin tanımına göre kontrol edin.



Torna işletiminde aletler (seçenek #50) 14.4

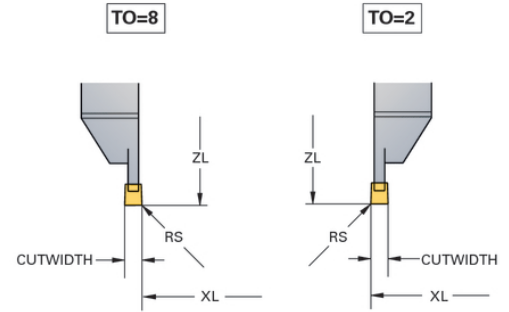
Torna takımı için alet verileri

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
ZL	Alet uzunluğu 1	Gerekli
XL	Alet uzunluğu 2	Gerekli
XL	Alet uzunluğu 3	İsteğe bağlı
DZL	Aşınma düzeltmesi ZL	İsteğe bağlı
DXL	Aşınma düzeltmesi XL	Opsiyonel
DYL	YL aşınma düzeltmesi	İsteğe bağlı
RS	Kesme ucu yarıçapı	Gerekli
TO	Alet yönlendirme	Gerekli
ORI	Oryantasyon açısı	Gerekli
T-ANGLE	Ayarlama açısı	Gerekli
P-ANGLE	Uç açısı	Gerekli
TYPE	Alet tipi	Gerekli



Batırma aletleri için alet verileri

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
ZL	Alet uzunluğu 1	Gerekli
XL	Alet uzunluğu 2	Gerekli
YL	Alet uzunluğu 3	İsteğe bağlı
DZL	Aşınma düzeltmesi ZL	İsteğe bağlı
DXL	Aşınma düzeltmesi XL	Opsiyonel
DYL	YL aşınma düzeltmesi	İsteğe bağlı
RS	Kesme ucu yarıçapı	Gerekli
TO	Alet yönlendirme	Gerekli
ORI	Oryantasyon açısı	Gerekli
CUTWIDTH	Oyma aleti genişliği	Gerekli
TYPE	Alet tipi	Gerekli



Programlama: Dönme işlemi

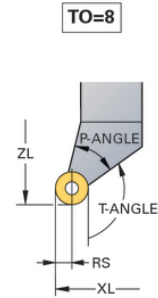
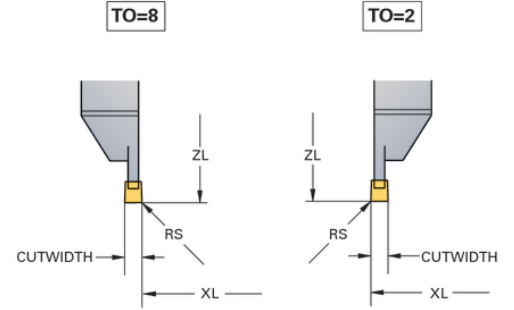
14.4 Torna işletiminde aletler (seçenek #50)

Burgu aletleri için alet verileri

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
ZL	Alet uzunluğu 1	Gerekli
XL	Alet uzunluğu 2	Gerekli
YL	Alet uzunluğu 3	İsteğe bağlı
DZL	Aşınma düzeltmesi ZL	İsteğe bağlı
DXL	Aşınma düzeltmesi XL	Opsiyonel
DYL	YL aşınma düzeltmesi	İsteğe bağlı
RS	Kesme ucu yarıçapı	Gerekli
TO	Alet yönlendirme	Gerekli
ORI	Oryantasyon açısı	Gerekli
CUTLENGTH	Oyma aleti kesme uzunluğu	Gerekli
CUTWIDTH	Oyma aleti genişliği	Gerekli
TYPE	Alet tipi	Gerekli

Düğme aletleri için alet verileri

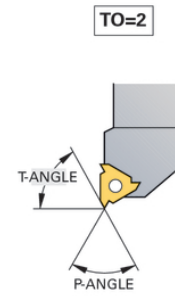
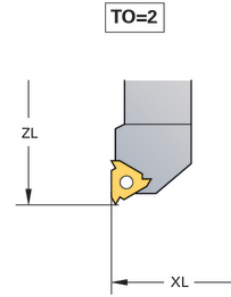
Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
ZL	Alet uzunluğu 1	Gerekli
XL	Alet uzunluğu 2	Gerekli
YL	Alet uzunluğu 3	İsteğe bağlı
DZL	Aşınma düzeltmesi ZL	İsteğe bağlı
DXL	Aşınma düzeltmesi XL	Opsiyonel
DYL	YL aşınma düzeltmesi	İsteğe bağlı
RS	Kesme ucu yarıçapı	Gerekli
TO	Alet yönlendirme	Gerekli
ORI	Oryantasyon açısı	Gerekli
T-ANGLE	Ayarlama açısı	Gerekli
P-ANGLE	Uç açısı	Gerekli
TYPE	Alet tipi	Gerekli



Torna işletiminde aletler (seçenek #50) 14.4

Diş açma aletleri için alet verileri

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
ZL	Alet uzunluğu 1	Gerekli
XL	Alet uzunluğu 2	Gerekli
YL	Alet uzunluğu 3	İsteğe bağlı
DZL	Aşınma düzeltmesi ZL	İsteğe bağlı
DXL	Aşınma düzeltmesi XL	Opsiyonel
DYL	YL aşınma düzeltmesi	İsteğe bağlı
TO	Alet yönlendirme	Gerekli
ORI	Oryantasyon açısı	Gerekli
T-ANGLE	Ayarlama açısı	Gerekli
P-ANGLE	U açısı	Gerekli
TYPE	Alet tipi	Gerekli



Programlama: Dönme işlemi

14.4 Torna işletiminde aletler (seçenek #50)

Kesim yarıçapı düzeltmesi SRK

Torna takımının ucunda bir kesici yarıçapı mevcuttur (**RS**). Böylece konileri, pahları ve yarıçapları işlerken konturun üzerinde deformasyonlar oluşur, çünkü programlanmış hareket yolları teorik kesici ucu S'ye bağlıdır. SRK bu şekilde oluşan sapmaları engeller.

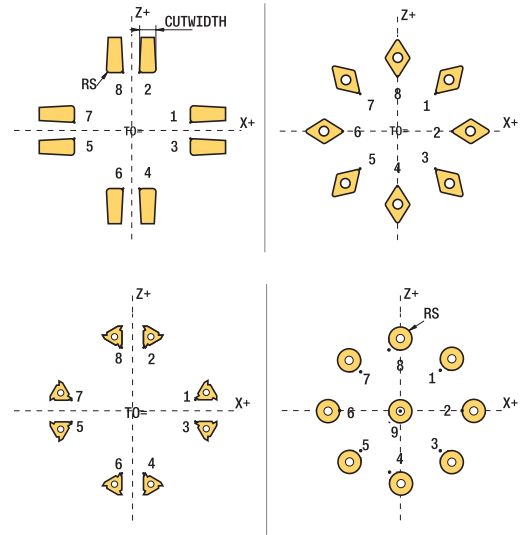
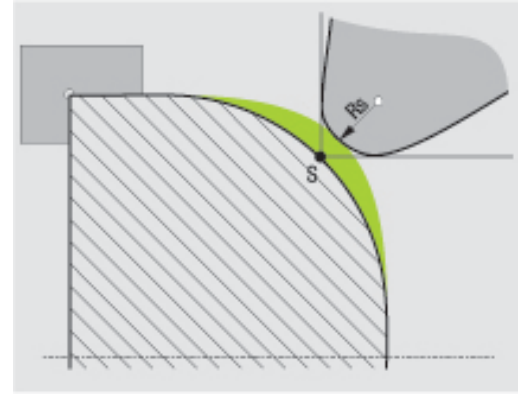
TNC, dönme devrelerinde otomatik olarak bir kesici yarıçapı düzeltmesi uygular. Tekli hareket tümcelerinde ve programlanmış konturların içinde **RL** ya da **RR** ile SRK'yi etkinleştirebilirsiniz.

Torna döngülerinde TNC, kesici geometriyi **P-ANGLE** nokta açısı ve **T-ANGLE** ayar açısı ile kontrol eder. TNC, döngünün içinde bulunan kontur elemanlarını ilgili aletle mümkün olduğu kadar işler. TNC, atık malzeme kalması durumunda bir uyarı verir.



Nötr kesim pozisyonunda (**TO=2;4;6;8**) yarıçap düzeltmesinin yönü tamamen anlaşılmaz. Bu durumlarda SRK sadece döngü kapsamında mümkündür.

TNC, bir kesici yarıçapı düzeltmesini etkin bir çalışma durumunda da gerçekleştirebilir. Burada şu kısıtlama geçerlidir: Etkin çalışmayı M128 ile etkinleştirdiyseniz döngü olmadan, yani **RL/RR** ile hareket tümcelerinde kesici yarıçapı düzeltmesi mümkün değil. Etkin çalışmayı **M144** ile etkinleştirdiyseniz bu kısıtlama geçerli değildir.



14.5 Dönme program fonksiyonları (seçenek #50)

Oyuklar ve alt kesmeler

Bazı döngüler, alt programda tanımladığınız konturları işler. Bu konturları, hat fonksiyonu ya da FK fonksiyonu ile programlayın. Döner konturları tanımlamak için birçok özel kontur elemanı mevcuttur. Yani; alt kesmeler ve oyukları bir NC tümcesiyle komple kontur elemanı olarak programlayabilirsiniz.



Alt kesmeler ve oyuklar her zaman önceden tanımlanmış doğrusal bir kontur elemanına bağlıdır. GRV ve UDC oyuk ile alt kesme elemanlarını yalnızca torna döngüsü tarafından çağrılan kontur alt programlarında kullanabilirsiniz.

Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Alt kesmeleri ve oyukları tanımlarken, farklı giriş imkanları mevcuttur. Bu girişlerin bazılarını girmeniz gerekir (zorunlu giriş), bazılarını ise girmeyebilirsiniz (isteğe bağlı giriş). Zorunlu girişler yardımcı resimlerde işaretlidir. Bazı elemanlarda iki farklı tanım imkanı arasında seçim yapabilirsiniz. TNC, bu durumda ilgili seçenek imkanlarıyla yazılım tuşları sunar.

Oyukları ve serbest kesmeleri programlama:

SPEC
FCT

- Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın

PROGRAM
FONKS.
DÖNDÜR

- **DÖNME PROGRAM FONKSİYONLARI** için olan menüyü seçin

OYUK/
SRBT KESME

- **OYUK/ SRBT KESME** tuşunu seçin

GRV

- **GRV** (oyma) ya da **UDC** (serbest kesme) tuşunu seçin

Programlama: Dönme işlemi

14.5 Dönme program fonksiyonları (seçenek #50)

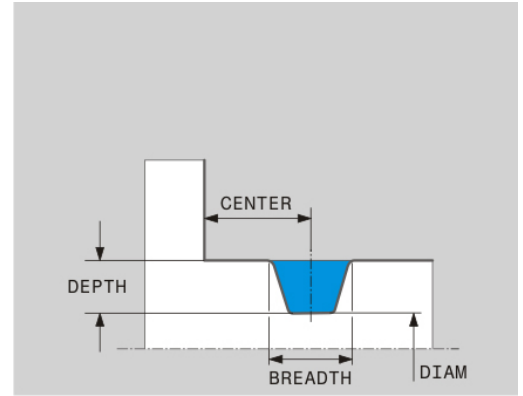
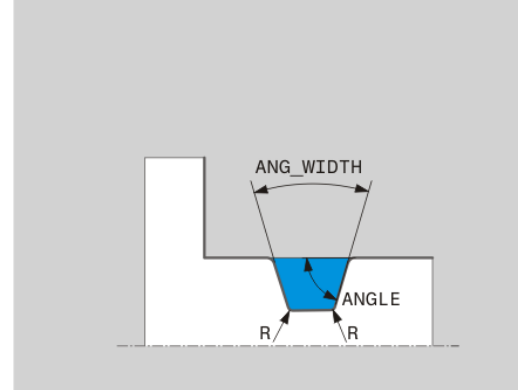
Oyukları programlama

Oyuklar, yuvarlak yapı parçalarında bulunan derinliklerdir ve genelde tespit halkalarının ve contaların takılması için ya da yağlama yivi olarak kullanılırlar. Oyukları çemberinden ya da döner parçanın ön yüzeyinde programlayabilirsiniz. Bunun için iki farklı kontur elemanı mevcuttur:

- **GRV RADIAL:** Döner parçanın çevresine uygulanan oyuklar
- **GRV AXIAL:** Döner parçanın alın yüzeyine uygulanan oyuklar

GRV oyuklarında giriş parametreleri

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
MERKEZ	Oyuğun orta noktası	Zorunlu
R	Her iki iç köşenin köşe yarıçapı	Opsiyonel
DEPTH / DIAM	Oyuk derinliği (ön işaretine dikkat edin!) / Oyuk temeli çapı	Zorunlu
BREADTH	Oyuk genişliği	Zorunlu
ANGLE / ANG_WIDTH	Her iki kenarın kenar açısı / açılma açısı	Opsiyonel
RND / CHF	Konturun başlangıç noktasına yakın köşesinin yuvarlaması/ şevi	Opsiyonel
FAR_RND / FAR_CHF	Konturun başlangıç noktasına uzak köşelerin yuvarlaklıkları / şevleri	Opsiyonel



Oyuk derinliğinin ön işareti oyuğun çalışma pozisyonu (iç/dış kalıp işleme).

Dış kalıp işleme için oyuk derinliğinin ön işareti:

- Kontur elemanı, Z koordinatın negatif yönüne doğru hareket ediyorsa negatif bir ön işaret kullanın
- Kontur elemanı, Z koordinatın pozitif yönüne doğru hareket ediyorsa pozitif bir ön işaret kullanın

İç kalıp işleme için oyuk derinliğinin ön işareti:

- Kontur elemanı, Z koordinatın negatif yönüne doğru hareket ediyorsa pozitif bir ön işaret kullanın
- Kontur elemanı, Z koordinatın pozitif yönüne doğru hareket ediyorsa negatif bir ön işaret kullanın

Radyal oyuk: Derinlik=5, Genişlik=10, Poz.= Z-15

21 L X+40 Z+0

22 L Z-30

23 GRV RADIAL CENTER-15 DEPTH-5 BREADTH10 CHF1 FAR_CHF1

24 L X+60

Serbest kesmeleri programlamak

Serbest kesmeler genel olarak karşı parçaların bitişik montajını gerçekleştirmek için kullanılır. Ayrıca serbest kesmeler köşelerin çentik etkisini azaltmaya yardımcı olur. Sıklıkla dişliler ve yuvalar serbest kesmelerle sağlanır. Farklı serbest kesmeleri tanımlamak için farklı kontur elemanları mevcuttur:

- **UDC TYPE_E**: DIN 509'a göre işlenmeye devam edilecek silindirik yüzeyler için alt kesme
- **UDC TYPE_F**: DIN 509'a göre işlenmeye devam edilecek silindirik ve düz yüzeyler için serbest kesmeler
- **UDC TYPE_H**: DIN 509'a göre daha yuvarlak bir geçiş için alt kesme
- **UDC TYPE_K**: Silindirik ve düz yüzeyler için alt kesme
- **UDC TYPE_U**: Silindirik yüzeyler için alt kesme
- **UDC THREAD**: DIN 76'ya göre dişli serbest kesme



TNC, serbest kesmeleri daima uzunlamasına gerçekleştirilen şekil elemanı olarak yorumlar. Boyuna serbest kesmeler mümkün değil.

Programlama: Dönme işlemi

14.5 Dönme program fonksiyonları (seçenek #50)

Alt kesme DIN 509 UDC TYPE _E

Serbest kesmede giriş parametreleri DIN 509 UDC TYPE_E

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
R	Her iki iç köşenin köşe yarıçapı	Opsiyonel
DEPTH	Serbest kesim derinliği	Opsiyonel
BREADTH	Serbest kesim genişliği	Opsiyonel
ANGLE	Alttan kesme açısı	Opsiyonel

Alt kesme: Derinlik= 2, Genişlik= 15

```

21 L X+40 Z+0
22 L Z-30
23 UDC TYPE_E R1 DEPTH2 BREADTH15
24 L X+60

```

Alt kesme DIN 509 UDC TYPE_F

Serbest kesmede giriş parametreleri DIN 509 UDC TYPE_F

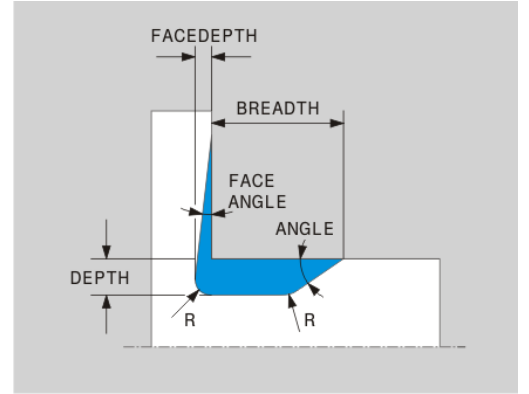
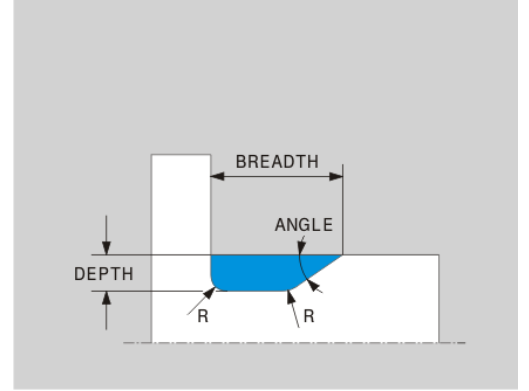
Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
R	Her iki iç köşenin köşe yarıçapı	Opsiyonel
DEPTH	Serbest kesim derinliği	Opsiyonel
BREADTH	Serbest kesim genişliği	Opsiyonel
ANGLE	Alt kesme açısı	Opsiyonel
FACEDEPTH	Düz yüzey derinliği	Opsiyonel
FACEANGLE	Düz yüzey kontur açısı	Opsiyonel

Şekil F alt kesme: Derinlik= 2, Genişlik = 15, Düz yüzey derinliği = 1

```

21 L X+40 Z+0
22 L Z-30
23 UDC TYPE_F R1 DEPTH2 BREADTH15 FACEDEPTH1
24 L X+60

```



Dönme program fonksiyonları (seçenek #50) 14.5

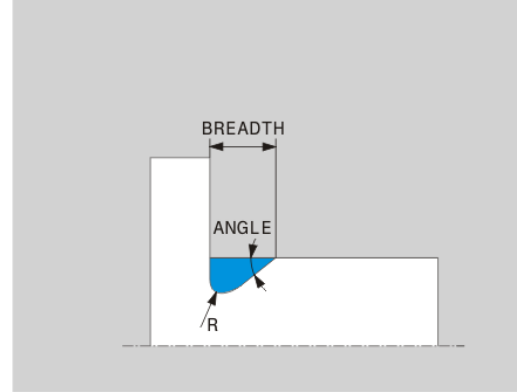
Alt kesme DIN 509 UDC TYPE_H

Serbest kesmede giriş parametreleri DIN 509 UDC TYPE_H

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
R	Her iki iç köşenin köşe yarıçapı	Zorunlu
BREADTH	Serbest kesim genişliği	Zorunlu
ANGLE	Alt kesme açısı	Zorunlu

Şekil H alt kesme: Derinlik= 2, Genişlik = 15, Açı = 10°

21 L X+40 Z+0
22 L Z-30
23 UDC TYPE_H R1 BREADTH10 ANGLE10
24 L X+60



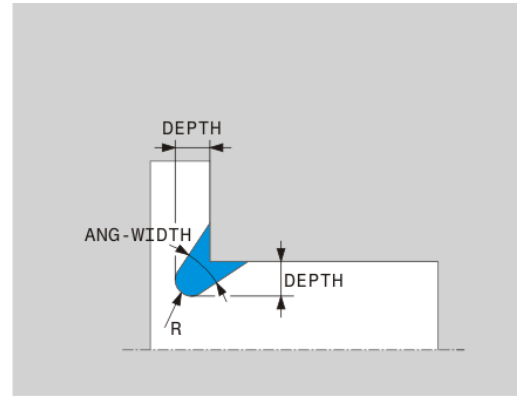
Alt kesme UDC TYPE_K

Serbest kesmede giriş parametreleri UDC TYPE_K

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
R	Her iki iç köşenin köşe yarıçapı	Zorunlu
DEPTH	Serbest kesme derinliği (eksene paralel)	Zorunlu
KIRMIZI	Boyuna eksene olan açı (varsayılan: 45°)	Opsiyonel
ANG_WIDTH	Serbest kesmenin açılma açısı	Zorunlu

Şekil H alt kesme: Derinlik= 2, Genişlik = 15, Açılma açısı = 30°

21 L X+40 Z+0
22 L Z-30
23 UDC TYPE_K R1 DEPTH3 ANG_WIDTH30
24 L X+60



Programlama: Dönme işlemi

14.5 Dönme program fonksiyonları (seçenek #50)

Alt kesme UDC TYPE_U

Serbest kesmede giriş parametreleri UDC TYPE_U

Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
R	Her iki iç köşenin köşe yarıçapı	Zorunlu
DEPTH	Serbest kesim derinliği	Zorunlu
BREADTH	Serbest kesim genişliği	Zorunlu
RND / CHF	Dış köşelerin yuvarlaklığı / şevi	Zorunlu

Şekil U alt kesme: Derinlik= 3, Genişlik= 8

```

21 L X+40 Z+0
22 L Z-30
23 UDC TYPE_U R1 DEPTH3 BREADTH8 RND1
24 L X+60

```

Alt kesme UDC THREAD

Serbest kesmede giriş parametreleri DIN 76 UDC THREAD

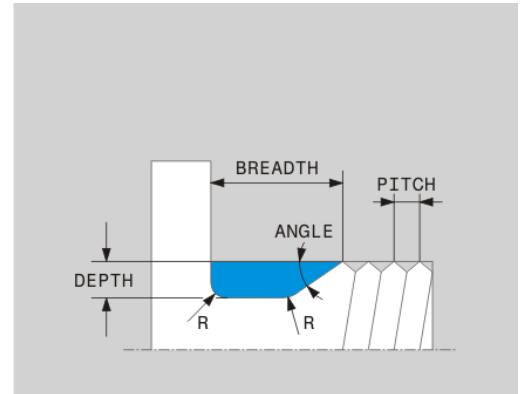
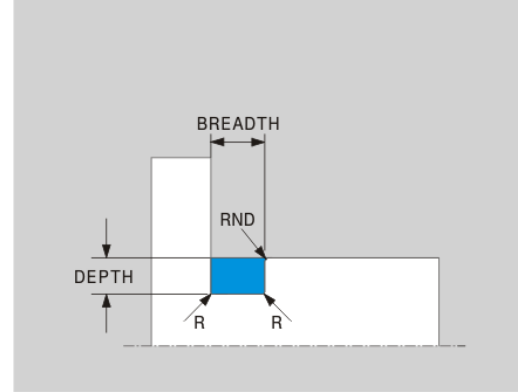
Giriş parametreleri	Kullanım	Giriş
PITCH	Hatve	Opsiyonel
R	Her iki iç köşenin köşe yarıçapı	Opsiyonel
DEPTH	Serbest kesim derinliği	Opsiyonel
BREADTH	Serbest kesim genişliği	Opsiyonel
ANGLE	Alt kesme açısı	Opsiyonel

DIN 76'ya göre diş alt kesme: Hatve = 2

```

21 L X+40 Z+0
22 L Z-30
23 UDC THREAD PITCH2
24 L X+60

```



Ham parça izlemesi TURNDATA BLANK

TURNDATA BLANK fonksiyonuyla, ham parça izlemesiyle çalışma olanağınız bulunur. Kumanda açıklanan konturu algılar ve sadece kalan malzemeyi işler.

TURNDATA BLANK ile sadece TNC'nin izlenen hammadde olarak kullandığı kontur tanımını çağırın.

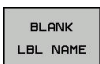
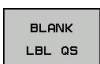
TURNDATA BLANK fonksiyonunu aşağıdaki şekilde tanımlayın:

- | | |
|---|---|
|  | ► Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın |
|  | ► PROGRAM FONKS. DÖNDÜR menüsünü seçin |
|  | ► FUNCTION TURNDATA ögesini seçin |
|  | ► TURNDATA BLANK ögesini seçin |
| | ► İstenen kontur çağırısının yazılım tuşunu seçin |

Kontur tanımını çağırarak için aşağıdaki seçenekler bulunur:

Yazılım tuşu

Çağrı

	Harici bir programda kontur tanımı Dosya adı üzerinden çağırma
	Harici bir programda kontur tanımı String parametreleri üzerinden çağırma
	Bir alt programda kontur tanımı Etiket numarası üzerinden çağırma
	Bir alt programda kontur tanımı Etiket adı üzerinden çağırma
	Bir alt programda kontur tanımı String parametreleri üzerinden çağırma

Ham parça izlemesini kapatma

Ham parça izlemesini aşağıdaki şekilde kapatın:

- | | |
|---|---|
|  | ► Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın |
|  | ► PROGRAM FONKS. DÖNDÜR menüsünü seçin |
|  | ► FUNCTION TURNDATA ögesini seçin |
|  | ► TURNDATA BLANK ögesini seçin |
|  | ► BLANK OFF ögesini seçin |

Programlama: Dönme işlemi

14.5 Dönme program fonksiyonları (seçenek #50)

Etkin dönme işlemi

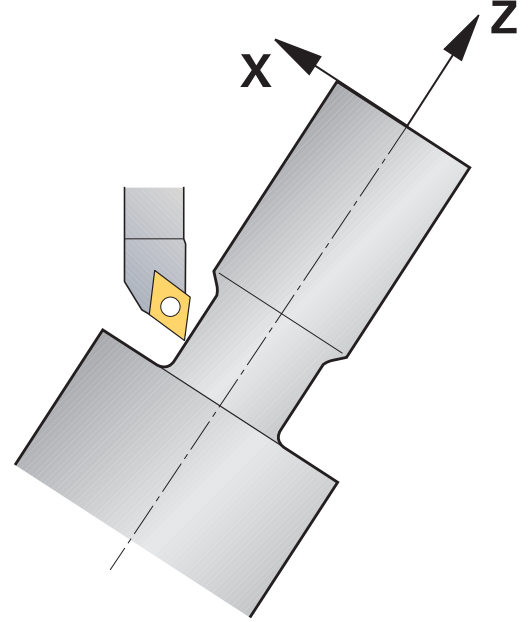
Bir işlem gerçekleştirebilmek için kısmen hareketli eksenleri belirli bir pozisyona getirmeniz gerekebilir. Bu işlem, örn. kontur elemanları alet geometrisi nedeniyle sadece belirli pozisyonlarda işlendiği için gereklidir.

Bir hareketli eksen düzenleme esnasında malzeme ile alet arasında bir kayma gerçekleşir. **M144** fonksiyonu düzenlenmiş eksenlerin konumunu dikkate alır ve kaymayı dengeler. Ayrıca **M144** fonksiyonu, malzeme koordinat sisteminin Z yönünü malzemenin orta eksenine doğru kaydırır. Düzenlenen eksen bir döner tezgahsa (yani malzeme eğri duruyorsa) TNC, dönen malzeme koordinat sisteminde işlem hareketlerini gerçekleştirir. Düzenlenen eksen bir döner kafa ise (alet eğri duruyor) malzeme koordinat sistemi çevrilmez.

Hareketli eksen düzenlendikten sonra gerektiğinde alet, Y koordinatında yeniden ön pozisyonlanmalıdır ve kesicinin yönü döngü 800 ile uyarlanmalıdır.

M144 fonksiyonuna alternatif olarak **M128** fonksiyonunu da kullanabilirsiniz. Etki aynıdır, fakat şu kısıtlama geçerlidir: TNC, bir kesici yarıçapı düzeltilmesini etkin bir çalışma durumunda da gerçekleştirebilir. Etkin çalışmayı **M128** ile etkinleştirdiyseniz döngü olmadan, yani **RL/RR** ile hareket tümcelerinde kesici yarıçapı düzeltilmesi mümkün değil. Etkin çalışmayı **M144** ile etkinleştirdiyseniz bu kısıtlama geçerli değildir.

M144 ile dönme döngüleri gerçekleştirirseniz aletin kontur karşısında bulunan açıları değişir. TNC, bu değişimi otomatik olarak dikkate alır ve bu şekilde etkin işlemeyi de kontrol eder.



Etkin bir işlemede saplama döngülerini ve dişli döngülerini sadece dik açılı bir çalışma açısı (+90°, -90°) altında kullanabilirsiniz.

FUNCTION TURNDATA CORR-TCS alet düzeltmesi, etkin çalışma sırasında da alet koordinat sisteminde etkindir.

Dönme program fonksiyonları (seçenek #50) 14.5

...	
12 M144	Ayarlanmış çalışmayı etkinleştirmek
13 L A-25 R0 FMAX	Hareketli eksen pozisyonlama
14 CYCL DEF 800 ROTORU AYARLA	Malzeme koordinat sistemini ve aleti düzenlemek
Q497=+90 ;PRESESYON ACISI	
Q498=+0 ;ALETİ CEVİR	
Q530=+2 ;ETKİN İŞLEME.	
Q531=-25 ;CALISMA ACISI	
Q532=750 ;BESLEME	
Q533=+1 ;TERCİH YOENUE	
Q535=3 ;EKSANTRİGİ DOENDUER	
Q536=0 ;EKS. DURMADAN DOENDUER	
15 L X+165 Y+0 R0 FMAX	Takımı önceden konumlandırın
16 L Z+2 R0 FMAX	Alet başlangıç pozisyonunda
...	Düzenlenmiş eksen ile işleme

15

**Elle işletim ve
kurma**

Elle işletim ve kurma

15.1 Çalıştırma, Kapatma

15.1 Çalıştırma, Kapatma

Çalıştırma



Referans noktalarının başlatılması ve çalıştırılması makineye bağlı olan fonksiyonlardır.
Makine el kitabını dikkate alın!

TNC ve makinenin besleme gerilimini çalıştırın. Daha sonra TNC alttaki diyalogu ekrana getirir.

SYSTEM STARTUP

- TNC başlatılır

ELEKTRİK AKIMI KESİNTİSİ



- Elektrik kesintisi olduğuna ilişkin TNC mesajı – Mesajı silin

PLC PROGRAMINI DÖNÜŞTÜRÜN

- TNC'ye ait PLC programı otomatik olarak dönüştürülür

RÖLE İÇİN KUMANDA GERİLİMİ YOK



- Kumanda gerilimini açın. TNC, acil kapatma fonksiyonunu kontrol eder

MANUEL İŞLETİM

REFERANS NOKTALARINI AŞMA



- Referans noktalarından belirtilen sırayla geçin: Her eksen için **NC BAŞLAT** tuşuna basın veya



- Referans noktalarından belirtilen sırayla geçin: Referans noktasından geçilene kadar her eksen için eksen yön tuşuna basın ve basılı tutun



Eğer makineniz esas ölçüm cihazları ile donatılmışsa, referans işaretlerinin aşılması devre dışı kalır. Böylece TNC, kumanda gerilimi açılır açılmaz çalışmaya hazır hale gelir.

TNC, şimdi fonksiyona hazırdır ve **manuel işletim**, işletim türünde bulunur.



Makine eksenlerini izlemek istediğinizde, öncelikle referans noktalarını aşmanız gerekir. Eğer sadece programları değiştirmek veya test etmek isterseniz, kumanda gerilimini açtıktan sonra hemen **programlama** veya **program testi** işletim türünü seçin.

Referans noktaları sonradan aşılabilir. Bunun için **manuel işletimREF.-PKT.** yazılım tuşuna basın. **SÜRÜŞ BAŞ.**

Referans noktasını uzatılmış çalışma düzlemindeyken aşın**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Menüye aktarılmış olan açı değerlerinin, çevirme eksenine ait gerçek açılarla aynı olup olmadığına dikkat edin.

Referans noktalarını aşmadan önce "Çalışma düzlemini çevir" fonksiyonunu devreden çıkarın. Herhangi bir çarpışmanın oluşmamasına dikkat edin. Duruma göre aleti önceden serbest sürün.

Bu fonksiyon kumandanın kapatılmasında etkin durumdaysa TNC, döndürülmüş çalışma düzlemini otomatik olarak etkinleştirir. Ardından TNC eksenleri, eksen yönü tuşuna basılmasıyla döndürülmüş koordinat sisteminde hareket ettirir. Aleti, daha sonra referans noktalarının üzerinden geçerken, bir çarpışma olmayacak şekilde konumlandırın. Referans noktalarının üzerinden geçmek için **Çalışma düzlemini döndür** fonksiyonunu devreden çıkarmalısınız.

Diğer bilgiler: Manuel çevirmeyi etkinleştirme, sayfa 597



Bu fonksiyonu kullanırken, kesin olmayan ölçüm cihazlarındaki TNC tarafından gösterim penceresinde gösterilen devir eksenleri pozisyonunu onaylamanız gerekir. Gösterilen pozisyon, en sonuncu, kapamadan önceki devir eksenlerinin aktif pozisyonuna uygundur.

Dana önce etkin olan iki fonksiyondan biri etkin olduğu sürece **NC BAŞLAT** tuşunun fonksiyonu yoktur. TNC, ilgili hata mesajını verir.

Elle işletim ve kurma

15.1 Çalıştırma, Kapatma

Kapatma



Kapatma, makineye bağlı bir fonksiyondur.
Makine el kitabını dikkate alın!

Kapama sırasındaki veri kaybını önlemek için TNC'nin işletim sistemini isabetli olarak kapatmanız gerekir:

- ▶ **Manuel İşletim** türünü seçin
- ▶ Kapatma fonksiyonunu seçin

KAPAT

KAPAT

- ▶ **KAPAT** yazılım tuşuyla onaylayın
- ▶ TNC bir açılır pencerede **Şimdi kapatabilirsiniz** yazısını gösterirse TNC için besleme gerilimini kesebilirsiniz



Dikkat, veri kaybı yaşanabilir!

TNC'nin keyfi olarak kapatılması veri kaybına neden olabilir!

YENİDEN BAŞLAT yazılım tuşuna basıldıktan sonra kumanda yeniden başlatılır. Yeniden başlatma sırasında kapatmak da veri kaybına neden olabilir!

15.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

Not



Makine el kitabını dikkate alın!
Eksen yön tuşları ile hareket, makineye bağlıdır.

Ekseni eksen yön tuşlarıyla hareket ettirme



- **MANUEL İŞLETİM** türünü seçin



- **Manuel işletim**, işletim türünü seçin



- Eksen yön tuşuna basın ve eksenin hareket etmesini istediğiniz süre boyunca basılı tutun veya



- Ekseni sürekli hareket ettirme: Eksen yön tuşunu basılı tutun ve **NC BAŞLAT** tuşuna basın



- Durdurma: **NC durdur** tuşuna basın

Her iki yöntemle birden fazla ekseni eş zamanlı hareket ettirebilirsiniz; kumanda, bu durumda hat beslemesini gösterir. Eksenleri hareket ettiren beslemeyi **F** yazılım tuşuyla değiştirin.

Diğer bilgiler: S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu, sayfa 549

Makinede bir hareket görevi etkinse kumanda **STIB** (kumanda işletimde) sembolünü gösterir.

Kademeli konumlandırma

Kademeli konumlandırmada TNC, sizin tarafınızdan belirlenen bir kademe ölçüsü kadar makine eksenine geçer.



- **MANUEL İŞLETİM** veya **EL. ÇARKI** işletim türünü seçin



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın



- Kademeli konumlandırmayı seçin: **ADIM ÖLÇÜSÜ** yazılım tuşunu **AÇIK** konuma getirin

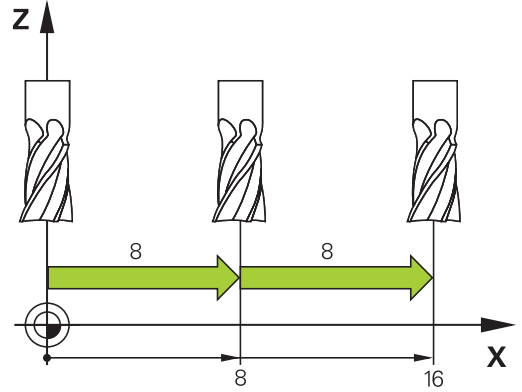
KESME =



- Sevki mm olarak girin, **ENT** tuşuyla onaylayın



- Eksen yön tuşuna basın: İstediğiniz sıklıkta konumlandırın



Bir kesme için maksimum giriş değeri 10 mm'dir.

Elektronik el çarklarıyla hareket ettirme

TNC, aşağıdaki yeni elektronik el çarkları ile hareket ettirme işlevini destekler:

- HR 520: HR 420'ye bağlantı uyumlu, ekranlı el çarkı, veri aktarımı kablo ile gerçekleşir
 - HR 550 FS: Ekranlı el çarkı, veri aktarımı kablosuz gerçekleşir
- Bunun dışında TNC, HR 410 (ekransız) ve HR 420 (ekranlı) kablolu el çarklarını da destekler.



Dikkat, kullanıcı ve el çarkı için tehlike!

El çarkının tüm bağlantı soketleri, aletsiz çıkarılabilir olsa bile sadece yetkili servis personeli tarafından çıkarılmalıdır!

Makineyi daima sadece el çarkının fişi takılıyken çalıştırın!

Makinenizi el çarkının fişi takılı değilken çalıştırmak istemeniz durumunda makinenin kablosunu prizden çekin ve açık olan prizi bir kapak ile emniyete alın!



Makine üreticisi, HR 5xx kullanımı için ek fonksiyonlar sunabilir. Makine el kitabını dikkate alın!



El çarkı aşırı yükleme fonksiyonunu sanal eksenle kullanmak istiyorsanız HR 5xx el çarkı önerilir.

Diğer bilgiler: Sanal alet eksenini VT, sayfa 392

Taşınabilir HR 5xx el çarkları, TNC'nin farklı bilgiler gösterdiği bir ekranla donatılmıştır. Ayrıca el çarkı yazılım tuşları üzerinden önemli ayar fonksiyonlarını uygulayabilirsiniz, örn. referans noktası belirlemek veya M fonksiyonlarını girmek ve işlemek.

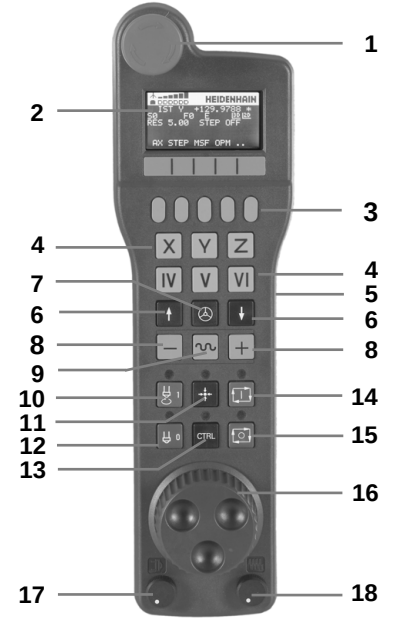
El çarkını, el çarkı etkinleştirme tuşu ile etkinleştirdikten sonra artık kumanda paneli üzerinden kumanda mümkün değildir. TNC, bu durumu TNC ekranındaki bir gösterim penceresinde gösterir.



Elle işletim ve kurma

15.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

- 1 **ACİL KAPATMA** tuşu
- 2 Durum göstergesi ve fonksiyon seçimi için el çarkı ekranı
- 3 Yazılım tuşları
- 4 Eksen seçim tuşları makine üreticisi tarafından eksen konfigürasyonuna uygun olarak değiştirilebilir
- 5 Onay tuşu
- 6 El çarkı hassasiyeti tanımı için ok tuşları
- 7 El çarkı etkinleştirme tuşu
- 8 TNC'nin seçilen eksenini hareket ettirdiği yön tuşu
- 9 Eksen yön tuşları için hızlı hareket bindirmesi
- 10 Mili açma (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 11 "NC tümcesi oluştur" tuşu (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 12 Mili kapatma (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 13 Özel fonksiyonlar için **CTRL** tuşu (makineye bağlı fonksiyon, bu tuş makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 14 **NC BAŞLAT** tuşu (makineye bağlı fonksiyon, bu tuş makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 15 **NC DURDUR** tuşu (makineye bağlı fonksiyon, bu tuş makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 16 El çarkı
- 17 Mil devir sayısı potansiyometresi
- 18 Besleme potansiyometresi
- 19 Kablo bağlantısı, HR 550 FS kablosuz el çarkında yoktur



El çarkı ekranı

- 1 Sadece HR 550 FS kablosuz el çarkında: El çarkının takma aygıtında bulunduğu veya kablosuz işletimin etkin olduğuna dair gösterge
- 2 Sadece HR 550 FS kablosuz el çarkında: Alan kuvveti gösterimi, altı çubuk = maksimum alan kuvveti
- 3 Sadece HR 550 FS kablosuz el çarkında: Akü şarj seviyesi, altı çubuk = maksimum şarj seviyesi. Yükleme işlemi esnasında soldan sağa doğru bir çubuk hareket eder
- 4 IST: Konum göstergesi türü
- 5 Y+129.9788: Seçilen eksenin konumu
- 6 *: STIB (kumanda işletimde); program akışı başlatıldı veya eksen hareket halinde
- 7 S0: Güncel mil devri
- 8 F0: Seçilen eksen hareket ettiren güncel besleme
- 9 E: Hata mesajı oluştu
- 10 3D: Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu aktif
- 11 2D: Temel devir fonksiyonu aktif
- 12 RES 5.0: Etkin el çarkı çözünürlüğü. Bir el çarkı devri sırasında hareket eden eksen yolu mm/devir olarak (°/devir eksenleri devri)
- 13 STEP ON veya OFF: Kademeli konumlandırma etkin veya devre dışı. Fonksiyon etkinken TNC, ek olarak etkin hareket kademelerini gösterir
- 14 Yazılım tuşu çubuğu: Çeşitli fonksiyonların seçimi, altta yer alan bölümlerdeki tanımlama



15.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

HR 550 FS kablosuz el çarkının özellikleri



Kablosuz bir bağlantı, birçok olası parazit nedeni ile kablolu bir bağlantıyla aynı düzeyde kullanılabilirlik sunmaz. Bu yüzden el çarkını kullanmadan önce makine civarındaki başka kablosuz kullanıcılar ile herhangi bir parazit meydana gelip gelmediği kontrol edilmelidir. Bu kontrol, mevcut olan telsiz frekansları ve kanallarına dair olmalıdır ve tüm telsiz sistemleri için tavsiye edilir.

HR 550'yi kullanmıyorsanız daima öngörülen el çarkı yuvasına koyun. Böylece kablosuz el çarkının arka tarafındaki temas çubuğu üzerinden, dolum ayarı ve acil kapatma devresine yönelik doğrudan bir temas bağlantısı ile el çarkı akülerinin daima kullanıma hazır olması sağlanır.

Kablosuz el çarkı bir arıza durumunda (telsiz kesintisi, alıcı kalitesinin düşük olması, bir el çarkı bileşeninin arızalı olması) daima acil kapatma ile tepki verir.

HR 550 FS kablosuz el çarkının konfigürasyonu için verilen bilgileri dikkate alın.

Diğer bilgiler: HR 550 FS el çarkını konfigüre etme, sayfa 672

**Dikkat kullanıcı ve makine için tehlike!**

Güvenlik nedenlerinden dolayı kablosuz el çarkını ve el çarkı yuvasını en geç 120 saat işletim süresinden sonra kapatmanız gerekir; böylece TNC tekrar açma esnasında bir fonksiyon testi yapılabilir!

Tamirhanenizde kablosuz el çarklarına sahip olan birkaç makine kullanmanız durumunda birbirine ait olan el çarkları ve el çarkı yuvalarını birbirine ait oldukları kesin olarak anlaşılabileceği şekilde işaretleyin (örn. renkli etiket veya numara ile). Kablosuz el çarkı ve el çarkı yuvasındaki işaretler, kullanıcı için kesin olarak görünür bir şekilde olmalıdır!

Her kullanımdan önce makineniz için doğru kablosuz el çarkının aktif olup olmadığını kontrol edin!

HR 550 FS kablosuz el çarkı bir akü ile donatılmıştır. El çarkını el çarkı yuvasına koyar koymaz akü dolmaya başlar.

HR 550 FS el çarkını, tekrar doldurmanız gerekmeden akü ile 8 saate kadar kullanabilirsiniz. Kullanmadığınız zaman el çarkını el çarkı yuvasına takmanız önerilir.

El çarkı, el çarkı yuvasına koyulur koyulmaz dahili olarak kablo işletimine geçer. El çarkını, tamamen boşalmış olması durumunda dahi kullanabilirsiniz. İşlevselliği kablosuz işletim ile aynıdır.



El çarkının tamamen boşalmış olması durumunda el çarkının yuvasında tekrar tamamen dolması yakl. 3 saat sürer.

El çarkı yuvasının ve el çarkının temas yerlerini 1, fonksiyonlarının devamlılığını sağlamak için düzenli olarak temizleyin.

Telsiz mesafesinin aktarım alanı fazlasıyla yeterli olarak ölçülmüştür. Örn. çok büyük makinelerde aktarım alanının sınırına yaklaşmanız durumunda HR 550 FS, sizi fark edilir bir titreşim alarmı ile uyarır. Bu durumda, telsiz alıcısının entegre edildiği el çarkı yuvasına olan mesafesini tekrar azaltmanız gerekir.



Dikkat alet ve malzeme için tehlike!

Telsiz mesafenin kesintisiz bir işletimi artık mümkün kılmaması durumunda TNC, otomatik olarak ACİL KAPATMA işlemini tetikler. Bu durum, işleme esnasında da meydana gelebilir. El çarkı yuvasına mesafeyi mümkün olduğunca düşük tutun. Kullanmadığınız zaman el çarkını el çarkı yuvasına takmanız tavsiye edilir.



Elle işletim ve kurma

15.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

TNC'nin bir ACİL KAPATMA işlemi tetiklemiş olması durumunda el çarkını tekrar etkinleştirmeniz gerekir. Aşağıdaki işlemleri yapın:

- ▶ **Programlama** işletim türünü seçin
- ▶ MOD fonksiyonunu seçin: **MOD** tuşuna basın
- ▶ Yazılım tuşu çubuğuna geçin



- ▶ Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsünün seçimi: **FONKEL ÇARKINI YERLEŞTİR** yazılım tuşuna basın
- ▶ **El çarkını başlatın** butonundan kablosuz el çarkını tekrar etkinleştirin
- ▶ Konfigürasyonu kaydedin ve konfigürasyon menüsünden çıkın: **SON** butonuna basın

El çarkının işleme alınması ve konfigürasyonu için **MOD** işletim türünde ilgili bir fonksiyon mevcuttur.

Diğer bilgiler: HR 550 FS el çarkını konfigüre etme, sayfa 672

Hareket ettirilecek eksen seçin

Ana eksenler X, Y ve Z gibi diğer üç, makine üreticisi tarafından tanımlanabilen eksenleri, eksen seçim tuşları üzerinden doğrudan etkinleştirebilirsiniz. Makine üreticiniz sanal eksen VT'yi de doğrudan boş olan eksen tuşlarından bir tanesinin üzerine koyabilir. Görsel eksen VT'nin bir eksen seçme tuşunun üzerinde olmaması durumunda aşağıdakileri uygulayın:

- ▶ **F1 (AX)** el çarkı yazılım tuşuna basın: TNC, el çarkı ekranındaki tüm etkin eksenleri gösterir. O anda etkin olan eksen yanıp söner
- ▶ İsteddiğiniz eksen **F1 (->)** veya **F2 (-<)** el çarkı yazılım tuşları ile seçin ve **F3 (OK)** el çarkı yazılım tuşuyla onaylayın



Makine üreticisi torna işletiminde torna milini de (seçenek no. 50) el çarkında seçilebilir eksen olarak yapılandırabilir.

Makine el kitabını dikkate alın!

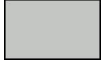
El çarkı hassasiyetinin ayarlanması

El çarkı hassasiyeti, bir eksenin el çarkı devri başına hangi yolda hareket edeceğini belirler. Tanımlanabilen duyarlılıklar sabit olarak ayarlanmıştır ve el çarkının ok tuşları üzerinden doğrudan seçilebilir (sadece adım ölçüsü etkin değilken).

Ayarlanabilen hassasiyetler: 0,01/0,02/0,05/0,1/0,2/0,5/1/2/5/10/20 [mm/devir veya derece/devir]

Eksenleri hareket ettirme

- El çarkının etkinleştirilmesi: HR 5xx üzerindeki el çarkı tuşuna basın: TNC'yi artık sadece HR 5xx üzerinden kumanda edebilirsiniz. TNC, TNC ekranında bilgi metni içeren bir açılır pencere gösterir
- Gerekirse **OPM** yazılım tuşu aracılığıyla istediğiniz işletim türünü seçin



- Gerekirse onay tuşunu basılı tutun



- El çarkı üzerinde hareket ettirmek istediğiniz eksen seçin. Gerekirse ek eksenleri yazılım tuşları üzerinden seçin



- Etkin eksen + yönünde hareket ettirin veya



- Aktif eksen - yönünde hareket ettirin



- El çarkının devre dışı bırakılması: HR 5xx üzerindeki el çarkı tuşuna basın: TNC'yi tekrar kumanda panelinden kumanda edebilirsiniz

Potansiyometre ayarları

El çarkını etkinleştirdikten sonra, makine kumanda paneli potansiyometresi etkin hale gelir. Potansiyometreyi el çarkında kullanmak isterseniz bu işlem altta anlatılan şekilde yapılır:

- HR 5xx'teki **CTRL** tuşlarına ve el çarkına basın; TNC, potansiyometre seçimi için el çarkı ekranında yazılım tuşu menüsünü gösterir
- El çarkı potansiyometresini etkin hale getirmek için **HW** yazılım tuşuna basın

El çarkı potansiyometrelerini etkinleştirdikten sonra el çarkı seçiminin kaldırılmasından önce makine kumanda paneli potansiyometrelerini tekrar etkinleştirmeniz gerekir. Aşağıdaki işlemleri yapın:

- HR 5xx'teki **CTRL** tuşlarına ve el çarkına basın; TNC, potansiyometre seçimi için el çarkı ekranında yazılım tuşu menüsünü gösterir
- Potansiyometreyi makine kumanda panelinde etkin hale getirmek için **KBD** yazılım tuşuna basın

Elle işletim ve kurma

15.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

Kademeli konumlandırma

TNC, kademeli konumlandırma sırasında şimdi etkin olan el çarkı eksenini, sizin tarafınızdan belirlenen kademe ölçüsü kadar hareket ettirir:

- ▶ **F2 (STEP)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ Kademeli konumlandırmayı etkinleştirin: **3 (ON)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ İstenen kademe ölçüsünü, **F1** veya **F2** tuşlarına basarak seçin. İlgili tuşu basılı tuttuğunuzda TNC, kademe sayısını her defasında 10 faktörü ile artırır. **CTRL** tuşuna tekrar bastığınızda, sayma adımı 1 değerine yükselir. Mümkün olan en küçük adım ölçüsü 0,0001 mm'dir. Mümkün olan en büyük adım ölçüsü 10 mm'dir
- ▶ Seçilen kademe ölçüsünü **4 (AÇIK)** yazılım tuşu ile devr alın
- ▶ El çarkındaki + veya - tuşuyla etkin el çarkı eksenini ilgili yönde hareket ettirin

M ek fonksiyonlarını girin

- ▶ **F3 (MSF)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ **F1 (M)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ İstenen M fonksiyon numarasını, **F1** veya **F2** tuşlarına basarak seçin
- ▶ M ek fonksiyonunu **NC BAŞLAT** tuşuyla uygulayın

Mil devri S'yi girme

- ▶ **F3 (MSF)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ **F2 (S)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ İstenen devir sayısını, **F1** veya **F2** tuşlarına basarak seçin. İlgili tuşu basılı tuttuğunuzda TNC, kademe sayısını her defasında 10 faktörü ile artırır. **CTRL** tuşuna tekrar bastığınızda, sayma adımı 1000 değerine yükselir
- ▶ Yeni devir S'yi **NC BAŞLAT** tuşuyla etkinleştirin

Besleme F'yi girin

- **F3 (MSF)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- **F3 (F)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- İstenen beslemeyi, **F1** veya **F2** tuşlarına basarak seçin. İlgili tuşu basılı tuttuğunuzda TNC, kademe sayısını her defasında 10 faktörü ile artırır. **CTRL** tuşuna tekrar bastığınızda, sayma adımı 1000 değerine yükselir
- Yeni besleme F'yi, **F3 (OK)** el çarkı yazılım tuşuyla kabul edin

Referans noktası ayarı

- **F3 (MSF)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- **F4 (PRS)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- Gerekirse referans noktasının yerleştirileceği eksen seçin
- Ekseni, **F3 (OK)** el çarkı yazılım tuşuyla sıfırlayın veya **F1** ve **F2** el çarkı yazılım tuşları ile istenen değeri ayarlayın ve **F3 (OK)** el çarkı yazılım tuşuyla kabul edin. **CTRL** tuşuna tekrar bastığınızda, sayma adımı 10 değerine yükselir

İşletim türünün değiştirilmesi

F4 (OPM) el çarkı yazılım tuşu üzerinden, kumanda güncel durumu bir geçişe izin verdiği sürece el çarkı ile işletim türünü değiştirebilirsiniz.

- **F4 (OPM)** el çarkı yazılım tuşuna basın
- El çarkı yazılım tuşları üzerinden istenen işletim türünü seçin
 - **MAN:** Manuel işletim
 - **MDI:** El girişi ile konumlandırma
 - **SGL:** Tekil tümce program akışı
 - **RUN:** Tümce sırası program akışı

15.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

Komple hareket tümcesi oluşturma



Makine üreticiniz "NC tümcesi oluştur" el çarkı tuşunu herhangi bir fonksiyonla donatabilir. Makine el kitabını dikkate alın!

- ▶ **El girişi ile pozisyonlama** işletim türünü seçin
- ▶ Gerekirse TNC klavyesindeki ok tuşları ile arkasına yeni hareket tümcesini eklemek istediğiniz NC tümcesini seçin
- ▶ El çarkını etkinleştirin
- ▶ "NC tümcesi oluştur" el çarkı tuşuna basın: TNC, MOD fonksiyonu üzerinden seçilen eksen pozisyonların tümünü içeren, komple hareket tümcesini ekler

Program akışı işletim türlerindeki fonksiyonlar

Program akışı işletim türlerinde aşağıdaki fonksiyonları uygulayabilirsiniz:

- **NC BAŞLAT** (NC BAŞLAT el çarkı tuşu)
 - **NC DURDUR** (NC DURDUR el çarkı tuşu)
 - **NC DURDUR** tuşuna bastıysanız: Dahili durdur (**MOP** ve sonra **Durdur** el çarkı yazılım tuşları)
 - **NC DURDUR** tuşuna bastıysanız: Eksenleri manuel hareket ettirme (**MOP** ve sonra **MAN** el çarkı yazılım tuşları)
 - Eksenler, bir program kesintisi sırasında manuel hareket ettikten sonra kontura tekrar gitme (**MOP** ve sonra **REPO** el çarkı yazılım tuşları). Kullanım, ekran yazılım tuşlarında olduğu gibi el çarkı yazılım tuşlarıyla gerçekleşir.
- Diğer bilgiler:** Yeniden kontura seyir, sayfa 640
- Çalışma düzlemini döndür fonksiyonunu açma ve kapatma (**MOP** ve sonra **3D** el çarkı yazılım tuşları)

15.3 S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu

Uygulama

Manuel işletim ve **El. el çarkı** işletim türlerinde S mil devrini, F beslemesini ve M ek fonksiyonunu yazılım tuşlarıyla girin.

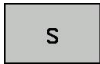
Diğer bilgiler: M ve STOP ek fonksiyonlarını girin, sayfa 378



Makine üreticisi, hangi M ek fonksiyonlarını kullanabileceğinizi ve hangisine sahip olduğunuzu belirler.

Değerleri girin

Mil devri S, ek fonksiyon M



► Mil devir girişini seçin: S yazılım tuşuna basın

S MİL DEVRİ=



► **1000** (mil devri) girin ve **NC BAŞLAT** tuşuyla kabul edin

Girilen S devir sayısı ile birlikte mil devrini M ek fonksiyonuyla başlatırsınız. Bir M ek fonksiyonunu aynı şekilde girersiniz.

Besleme F

F beslemesi girişini **ENT** tuşuyla onaylayın.

Besleme F için geçerli olan:

- F=0 olarak girilmişse **manualFeed** (No. 400304) makine parametresindeki en küçük besleme etkilidir
- Girilen besleme **maxFeed** (No. 400302) makine parametresinde tanımlanan değeri aşıyorsa makine parametresinde girilen değer etkinleşir
- F, bir akım kesintisinden sonra da korunur
- Kumanda hat beslemesini gösterir
 - **3D ROT** etkinken hat beslemesi, birden fazla eksenin hareketinde görüntülenir
 - **3D ROT** devre dışıyken, birden fazla eksenin aynı anda hareket ettirilmesi durumunda besleme göstergesi boştur

Elle işletim ve kurma

15.3 S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu

Mil devrini ve beslemeyi değiştirme

Override döner düğmeleri ile mil devri S ve besleme F için ayarlanan değer % 0 ila %150 arasında değişebilir.

Besleme potansiyometresi sadece programlanmış beslemeyi azaltır, kumanda tarafından hesaplanmış beslemeyi değil.



Mil devri için Override döner düğmesi, sadece kademesiz mil tahrikli makinelerde geçerlidir.



Besleme sınırlandırmasının etkinleştirilmesi



Besleme sınırlandırması makineye bağlıdır.
Makine el kitabını dikkate alın!

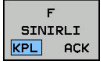
TNC, **F SINIRLI** yazılım tuşunu **AÇIK** konumuna getirirken, eksenlerin izin verilen azami hızını, makine üreticisi tarafından belirlenmiş ve güvenli bir şekilde sınırlandırılmış olan hıza getirir.



► **Manuel İşletim** türünü seçin



► Son yazılım tuşu çubuğuna geçiş



► Besleme sınırının açılması veya kapatılması

15.4 İsteğe bağlı güvenlik konsepti (fonksiyonel güvenlik FS)

Genel



Makine üreticiniz HEIDENHAIN emniyet konseptini makinenize uyarlar. Makine el kitabını dikkate alın!

Her takım tezgahı kullanıcısı tehlikeler ile karşı karşıyadır. Koruma tertibatları tehlike yerlerine olan erişimi engelleyebilse dahi kullanıcı, koruma tertibatı olmadan da (örn. koruma kapağı açıkken) makinede çalışabilmelidir. Bu tehlikeleri en aza indirmek için son yıllarda çeşitli kural ve düzenlemeler çıkarılmıştır.

IEC 61508 uyarınca EN 13849-1 standartlarına ve SIL 2 seviyesine uygun olarak TNC kumandalarına entegre edilen HEIDENHAIN güvenlik konsepti **Performance-Level d**, EN 12417 standartlarına uygun güvenliğe yönelik işletim türleri sunar ve kapsamlı bir kişisel koruma güvencesi verir.

HEIDENHAIN güvenlik konseptinin temelinde, ana bilgisayar MC (main computing unit) ile bir veya daha fazla CC (control computing unit) tahrik ayar modülü olmak üzere iki kanaldan oluşan işlemci yapısı bulunur. Tüm denetleme mekanizmalarından kumanda sisteminde birden fazla mevcuttur. Güvenlik açısından büyük önem taşıyan sistem verileri, karşılıklı bir döngüsel veri kıyaslamasına tabidir. Güvenlik açısından büyük önem taşıyan hatalar daima tanımlanmış olan durma tepkileri ile tüm tahriklerin güvenli bir şekilde durmasına yol açar.

TNC, tüm işletim türlerinde sürece etki eden güvenliğe yönelik giriş ve çıkışları (iki kanallı) üzerinden belirli güvenlik fonksiyonlarını tetikler ve güvenli işletim durumlarına ulaşır.

Bu bölümde, fonksiyonel güvenliğe sahip olan bir TNC'de mevcut olan fonksiyonlara dair açıklamalar bulabilirsiniz.

Elle işletim ve kurma

15.4 İsteğe bağlı güvenlik konsepti (fonksiyonel güvenlik FS)

Terim açıklamaları

Güvenliğe yönelik işletim türleri

Tanımlama	Kısa tanımlamalar
SOM_1	Safe operating mode 1: Otomatik işletim, üretim işletimi
SOM_2	Safe operating mode 2: Kurulum işletimi
SOM_3	Safe operating mode 3: Manuel müdahale, sadece uzman kullanıcılar için
SOM_4	Safe operating mode 4: Gelişmiş manuel müdahale, süreç takibi

Güvenlik fonksiyonları

Tanımlama	Kısa tanımlamalar
SS0, SS1, SS1F, SS2	Safe stop: Tahriklerin çeşitli şekillerde, güvenli bir biçimde durdurulması
STO	Safe torque off: Motora giden enerji beslemesi kesildi. Tahriklerin beklenmedik şekilde çalışmasına karşı koruma sunar
SOS	Safe operating Stop: İşletimin güvenli bir biçimde durdurulması. Tahriklerin beklenmedik şekilde çalışmasına karşı koruma sunar
SLS	Safety-limited-speed: Güvenli şekilde sınırlandırılmış hız. Tahriklerin kapı açıkken öngörülen hız sınır değerlerini aşmasını engeller

Eksen pozisyonunu kontrol etme



Bu fonksiyon makine üreticisi tarafından TNC'ye uyarlanmalıdır. Makine el kitabını dikkate alın!

Çalıştırıldıktan sonra TNC, bir eksenin konumunun kapattıktan hemen sonraki konum ile aynı olup olmadığını kontrol eder. Bir sapma oluştuğunda bu eksen, pozisyon göstergesinde kırmızı olarak gösterilir. Kırmızı işaretlenmiş olan eksenler kapı açıkken hareket ettirilemez.

Böyle durumlarda ilgili eksenler için bir kontrol konumuna hareket gerçekleştirmelisiniz. Aşağıdaki işlemleri yapın:

- ▶ **Manuel İşletim** türünü seçin
- ▶ Eksenleri gösterilen sırayla hareket ettirmek için **NC BAŞLAT** tuşuyla harekete geçme işlemini uygulayın
- ▶ Kontrol konumuna ulaşıldıktan sonra TNC, kontrol konumuna doğru hareket edilip edilmediğini sorar: TNC'nin kontrol konumuna doğru hareket etmiş olması durumunda **OK** yazılım tuşuyla onaylayın, TNC'nin kontrol konumuna yanlış hareket etmiş olması durumunda **SON** yazılım tuşuyla onaylayın
- ▶ **OK** yazılım tuşuyla onayladığınızda makine kumanda panelindeki onay tuşuyla kontrol konumunun doğruluğunu tekrar onaylamanız gerekir
- ▶ Yukarıda tarif edilen işlemi, kontrol konumuna getirmek istediğiniz tüm eksenler için tekrarlayın



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Kontrol konumlarını, malzeme veya tespit ekipmanları ile çarpışma olmayacak şekilde hareket ettirin! Gerekirse eksenleri manuel olarak önceden konumlandırın!



Kontrol konumunun nerede bulunduğunu, makine üreticiniz belirler. Makine el kitabını dikkate alın!

Besleme sınırlamasını etkinleştirme

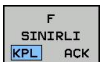
TNC, **F SINIRLI** yazılım tuşunu **AÇIK** konuma getirirken eksenlerin müsaade edilen maksimum hızını belirlenmiş ve güvenli bir şekilde sınırlandırılmış olan hıza getirir.



- ▶ **Manuel İşletim** türünü seçin



- ▶ Son yazılım tuşu çubuğuna geçin



- ▶ Besleme sınırının açılması veya kapatılması

Elle işletim ve kurma

15.4 İsteğe bağlı güvenlik konsepti (fonksiyonel güvenlik FS)

Ek durum göstergeleri

Fonksiyonel güvenlik FS ile kumandada genel durum göstergesi, emniyet fonksiyonlarına yönelik ek bilgiler içerir. TNC bu bilgileri, T, S ve F durum göstergeleri ile ilgili işletim durumları şeklinde gösterir.

Durum göstergesi	Kısa tanımlamalar
STO	Mile veya besleme tahrikine giden enerji beslemesi kesildi
SLS	Safety-limited-speed: Güvenli bir şekilde azaltılmış hız etkin
SOS	Safe operating Stop: İşletimin güvenli durdurulması etkin
STO	Safe torque off: Motora giden enerji beslemesi kesildi

TNC, emniyete yönelik etkin işletim türünü başlıkta işletim türü metninin yanında bir ikon ile gösterir:

İkon	Güvenliğe yönelik işletim türü
	İşletim türü SOM_1 etkin
	İşletim türü SOM_2 etkin
	SOM_3 işletim türü etkin
	SOM_4 işletim türü etkin

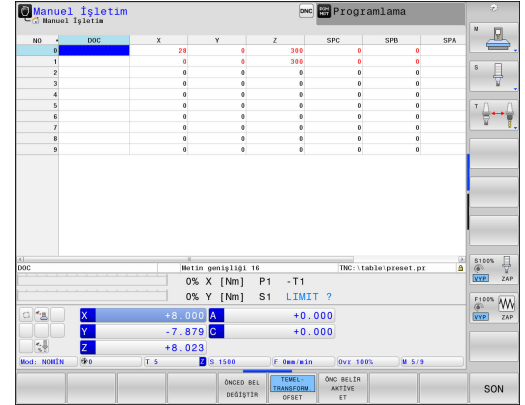
15.5 Preset tablosuyla referans noktası yönetimi

Not



Preset tablosunu mutlaka kullanmalısınız

- Makineniz devir eksenleri (döner tezgah veya döner düğme) ile donatılmışsa ve Çalışma Düzlemini Çevir fonksiyonu ile çalışıyorsanız
- Makineniz bir başlık değiştirme sistemi ile donatılmışsa
- Bu zamana kadar eski TNC kumandalarında REF'le ilişkili sıfır noktası tabloları ile çalıştıysanız
- Farklı eğim konumu ile kenetlenmiş olan birden fazla malzemeyi düzenlemek isterseniz



Preset tablosu, istediğiniz kadar satır (referans noktaları) içerebilir. Dosya büyüklüğü ve işleme hızını optimize etmek için sadece referans noktası yönetimi için ihtiyacınız olan sayıda satır kullanın. Yeni satırları, güvenlik nedeniyle sadece Preset tablosu sonuna ekleyebilirsiniz.

15.5 Preset tablosuyla referans noktası yönetimi

Referans noktalarını Preset tablosuna kaydedin

Preset tablosu **PRESET.PR** adıyla **TNC:\table** dizininde kayıtlıdır. Ancak **ÖNCED BEL DEĞİŞTİR** yazılım tuşuna basılmışsa **PRESET.PR**, **MANUEL İŞLETİM** ve **EL. ÇARKI** işletim türünde düzenlenebilir. **PRESET.PR** Preset tablosunu **PROGRAMLAMA** işletim türünde açabilirsiniz, ancak düzenleyemezsiniz.

Preset tablosunun başka bir dizine kopyalanmasına (veri yedekleme için) izin verilir. Yazma korumalı satırlar, kopyalanan tablolarda da yazma korumalıdır.

Kopyalanan tablodaki satır sayısını değiştirmeyin! Tabloları tekrar etkinleştirmek isterseniz bu sorunlara yol açabilir.

Başka bir dizine kopyalanan Preset tablosunu etkinleştirmek için bunları tekrar **TNC:\table** dizinine geri kopyalamanız gerekir.

Referans noktalarını/temel devirleri Preset tablosuna kaydetmek için birden fazla imkanınız vardır:

- **MANUEL İŞLETİM** ve **EL. EL ÇARKI** işletim türünde tarama döngüleri yardımıyla **EL. ÇARKI**
 - 400 ila 402 ve 410 ila 419 arasındaki tarama döngüleri üzerinden otomatik işletimde
- Diğer bilgiler:** Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

- Manuel giriş



Preset tablosundaki temel devirler, koordinat sistemini, temel devir ile aynı satırda yer alan Preset kadar çevirir.

Referans noktasını ayarlama, hareketli eksenlerin konumunun ilgili 3D ROT menüsündeki değerlerle örtüşmesine dikkat edin. Bunun sonucunda:

- Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu aktif değilken, devir eksenleri pozisyon göstergesi = 0° olmalıdır (gerekirse devir eksenlerini sıfırlayın)
- Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu aktif iken devir eksenleri pozisyon göstergeleri ve 3D KIRMIZI menüye aktarılan açılar aynı olmalıdır

PLANE RESET, etkin 3D-ROT eksenini sıfırlamaz.

Preset tablosundaki 0 satırı, prensip olarak yazmaya karşı korumalıdır. TNC, 0 satırındayken, manuel eksen tuşları veya yazılım tuşu üzerinden en son belirlediğiniz referans noktasını daima kaydeder. Manuel yerleştirilen referans noktası aktifse TNC durum göstergesindeki **PR MAN(0)** metnini gösterir.

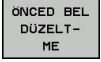
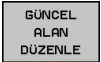
Referans noktalarını Preset tablosuna manuel kaydedin

Referans noktalarını Preset tablosuna kaydetmek için aşağıdakileri uygulayın:

-  ► **Manuel İşletim** türünü seçin
-  ► Aleti, malzemeye temas edene (sürtene) kadar dikkatlice hareket ettirin veya ilgili adaptörü konumlandırın
-  ►
-  ►
-  ► Preset tablosunu gösterin: TNC, Preset tablosunu açar ve imleci aktif tablo satırına kaydeder
-  ► Preset girişi fonksiyonlarını seçin: TNC, eklenebilen giriş imkanlarını yazılım tuşu çubuğunda gösterir. Giriş imkanlarının açıklaması
-  ► Değiştirmek istediğiniz satırı Preset tablosunda seçin (satır numarası Preset numarasına uygundur)
-  ► Gerekirse değiştirmek istediğiniz sütunu (ekseni) Preset tablosunda seçin
-  ► Yazılım tuşuyla eklenebilen giriş imkanlarından birini seçin

Yazılım tuşu

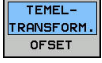
Fonksiyon

	Aletin gerçek pozisyonunu (adaptörün) doğrudan yeni referans noktası olarak alın: Fonksiyon, referans noktasını sadece imlecin yer aldığı ekseninde kaydeder
	Aletin (adaptörün) gerçek pozisyonuna istediğiniz bir değeri atayın: Fonksiyon, referans noktasını sadece imlecin yer aldığı ekseninde kaydeder. İsteddiğiniz değeri açılır pencerede girin
	Tabloda hazır olarak kaydedilen referans noktasını artan şekilde kaydırın: Fonksiyon, referans noktasını sadece imlecin yer aldığı ekseninde kaydeder. İsteddiğiniz düzeltme değerini doğru ön işaret ile açılır pencerede girin. Aktif inç göstergesinde: Değeri inç olarak girin, TNC dahili girilen değeri mm'ye çevirir
	Yeni referans noktasını, kinematik hesabını yapmadan direkt girin (eksene özel). Bu fonksiyonu, sadece makineniz bir yuvarlak tezgah ile donatılmış ise ve 0'ın doğrudan girişi ile referans noktasını yuvarlak tezgahın ortasına yerleştirmek istediğinizde kullanın. Fonksiyon, değeri sadece halihazırda imlecin yer aldığı ekseninde kaydeder. İsteddiğiniz değeri açılır pencerede girin. Aktif inç göstergesinde: Değeri inç olarak girin, TNC dahili girilen değeri mm'ye çevirir

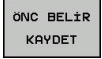
15.5 Preset tablosuyla referans noktası yönetimi

Yazılım
tuşu

Fonksiyon

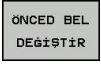
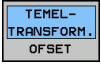
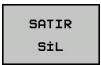


TEMLTRANSFORM./OFSET görünümünü seçin. **TEMLTRANSFORM.** standart görünümünde X, Y ve Z sütunları gösterilir. Makineye bağlı ek olarak SPA, SPB ve SPC sütunları gösterilir. Burada TNC, temel devri kaydeder (Z alet ekseninde TNC, SPC sütununu kullanır). **OFSET** görünümünde Preset'in ofset değerleri gösterilir.



Şimdi aktif olan referans noktasını seçilebilen tablo satırına kaydedin: Fonksiyon, referans noktasını tüm eksenlerde kaydeder ve ilgili tablo satırını otomatik olarak etkinleştirir. Aktif inç göstergesinde: Değeri inç olarak girin, TNC dahili girilen değeri mm'ye çevirir

Preset tablosunu düzenleyin

Yazılım tuşu	Tablo modundaki düzenleme fonksiyonu
	Tablo başını seçin
	Tablo sonunu seçin
	Önceki tablo sayfasını seçin
	Sonraki tablo sayfasını seçin
	Preset girişı fonksiyonlarını seçin
	Temel dönüşüm/eksen ofseti seçimini göster
	Preset tablonun güncel seçilen referans noktasını etkinleştirin
	Girilebilen satır sayısını tablo sonuna ekleyin (2. yazılım tuşu çubuğı)
	Açık renkli alanı kopyalayın (2. yazılım tuşu çubuğı)
	Kopyalanan alanı ekleyin (2. yazılım tuşu çubuğı)
	Güncel seçili satırı sıfırlayın: TNC, tüm sütunları taşıır (2. yazılım tuşu çubuğı)
	Tekil satırları tablo sonuna ekleyin (2. yazılım tuşu çubuğı)
	Tablo sonundaki tekil satırları silin (2. yazılım tuşu çubuğı)

15.5 Preset tablosuyla referans noktası yönetimi

Referans noktasını üzerine yazmaya karşı koruma

Preset tablosundaki 0 satırı yazmaya karşı korumalıdır. 0 satırında TNC, manuel olarak son belirlenen referans noktasını kaydeder.

Preset tablosunun diğer satırlarını **LOCKED** sütunu yardımıyla üzerine yazılmaya karşı koruyabilirsiniz. Preset tablosunda yazma korumalı satırlar renkli olarak vurgulanır.

Yazma korumalı bir satırın üzerine manuel bir tarama döngüsüyle yazmak isterseniz bunu **OK** ile onaylamanız ve şifreyi girmeniz gerekir (şifre korumasında).

**Dikkat, veri kaybı yaşanabilir!**

Şifreyi unuttuysanız şifreyle korunan bir satırın yazma korumasını kaldıramazsınız.

Satırları bir şifreyle koruduğunuzda şifreyi mutlaka bir yere not edin.

Tercihen **KİLİTLE / KİLİDİ AÇ** yazılım tuşuyla basit korumayı kullanın.

Bir referans noktasını yazmaya karşı korumak için aşağıdaki adımları uygulayın:



- **ÖNCED BEL DEĞİŞTİR** yazılım tuşuna basın



- **LOCKED** sütununu seçin



- **GÜNCEL ALAN DÜZENLE** yazılım tuşuna basın

Referans noktasını şifresiz koruma:



- **KİLİTLE / KİLİDİ AÇ** yazılım tuşuna basın: TNC, **LOCKED** sütununa bir L yazar.

Referans noktasını bir şifreyle koruma:



- **KİLİTLE / KİLİDİ AÇ ŞİFRE** yazılım tuşuna basın

- Açılan pencerede şifreyi girin



- **OK** yazılım tuşu veya **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, **LOCKED** sütununa **###** yazar.

Yazma korumasını kaldırma

Uyguladığınız bir yazma korumasını kaldırmak için aşağıdaki adımları uygulayın:



- **ÖNCE BEL DEĞİŞTİR** yazılım tuşuna basın



- **LOCKED** sütununu seçin



- **GÜNCEL ALAN DÜZENLE** yazılım tuşuna basın

Şifresiz korumalı referans noktası:



- **KİLİTLE / KİLİDİ AÇ** yazılım tuşuna basın: TNC, yazma korumasını kaldırır

Referans noktası bir şifreyle korumalı:



- **KİLİTLE / KİLİDİ AÇ ŞİFRE** yazılım tuşuna basın

- Açılan pencerede şifreyi girin



- **OK** yazılım tuşu veya **ENT** tuşuyla onaylayın: TNC, yazma korumasını kaldırır

15.5 Preset tablosuyla referans noktası yönetimi

Referans noktasını etkinleştirin

Preset tablosundaki referans noktasını manuel işletim türünde etkinleştirin



Preset tablosundaki bir referans noktasını etkinleştirmede, TNC, aktif bir sıfır noktası kaydirmasını, yansımayı, dönmeyi ve ölçü faktörünü sıfırlar.

Döngü 19, çalışma düzlemini döndür veya PLANE fonksiyonu üzerinden programladığınız bir koordinat hesabı buna karşın etkin kalır.



► Manuel İşletim türünü seçin



► Preset tablosunu gösterin



► Etkinleştirmek istediğiniz referans noktası numarasını seçin veya



► GOTO tuşu üzerinden etkinleştirmek istediğiniz referans noktası numarasını seçin, ENT tuşuyla onaylayın



► Referans noktasını etkinleştirin



► Referans noktasını etkinleştirmeyi onaylayın. TNC, göstergiyi ve (tanımlıysa) temel devri kaydeder



► Preset tablosundan çıkın

Preset tablosundaki referans noktasını NC programında etkinleştirin

Preset tablosundan referans noktalarını program akışı sırasında etkinleştirmek için 247 döngüsünü kullanın. 247 döngüsünde etkinleştirmek istediğiniz referans noktasının numarasını tanımlarsınız.

Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

15.6 3D tarama sistemsiz referans noktası ayarı

Not

Referans noktası ayarında, TNC göstergesi, bilinen bir malzeme pozisyonu koordinatına kaydedilir.



3D tarama sistemiyle tüm manuel tarama fonksiyonlarını kullanabilirsiniz.

Diğer bilgiler: 3D tarama sistemli referans noktası ayarı , sayfa 585

Ön hazırlık

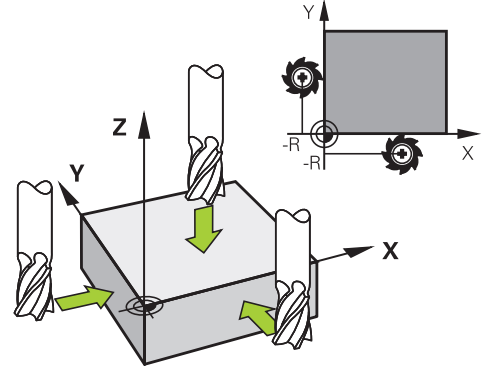
- ▶ Malzemeyi sabitleyin ve ayarlayın
- ▶ Sıfır aletini, bilinen yarıçapla değiştirin
- ▶ TNC'nin gerçek pozisyonları gösterdiğinden emin olun

15.6 3D tarama sistemsiz referans noktası ayarı

Şaft frezeyle referans noktası ayarı

**Koruma önlemi**

Malzeme yüzeyinin çizilmemesi gerekiyorsa malzeme üzerine bilinen d kalınlığında bir levha konur. Referans noktası için d kadar daha büyük olan bir değer girin.



- Manuel İşletim türünü seçin



- Aleti, malzemeye temas edene (sürtene) kadar dikkatlice hareket ettirin



- Eksen seçin

REFERANS NOKTASI BELİRLEME Z=

- Sıfır aleti, mil eksen: Göstergeyi bilinen malzeme pozisyonuna (örn. 0) getirin veya levhanın d kalınlığını girin. Çalışma düzleminde: Alet yarıçapı dikkate alınır



Kalan eksenler için referans noktalarını aynı şekilde belirleyin. Sevk ekseninde bir ön ayarlı alet kullanıyorsanız sevk eksen göstergesini, aletin L uzunluğuna veya $Z=L+d$ toplamına göre belirleyin.



TNC, eksen tuşları üzerinden ayarlanan referans noktasını, otomatik olarak Preset tablosunun 0 satırına kaydeder.

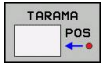
Mekanik tarayıcılı veya ölçme saatli tarama fonksiyonlarını kullanmak

Makinenizde bir elektronik 3D tarama sisteminin mevcut olmaması durumunda tüm manuel tarama fonksiyonlarını (istisna: kalibrasyon fonksiyonları) mekanik tarayıcılarla da ya da basitçe çizerek kullanabilirsiniz.

Diğer bilgiler: 3D tarama sistemi kullanın , sayfa 566

Tarama fonksiyonu esnasında 3D tarama sistemi tarafından oluşturulan bir elektronik sinyal yerine, açılış sinyalini **tarama pozisyonunun** alınması için manuel olarak bir tuşla devreye alın.

Aşağıdaki işlemleri yapın:



- Yazılım tuşu ile herhangi bir tarama fonksiyonunu seçin



- Mekanik tarayıcıyı, TNC'nin alacağı ilk pozisyona hareket ettirin



- Pozisyonu devralın: **GERÇEK POZISYON ALMA** yazılım tuşuna basın; TNC güncel pozisyonu kaydeder
- Mekanik tarayıcıyı, TNC'nin alacağı bir sonraki konuma hareket ettirin
- Pozisyonu devralın: **GERÇEK POZISYON ALMA** yazılım tuşuna basın; TNC güncel pozisyonu kaydeder
- Gerekirse tarayıcıyı başka konumlara da hareket ettirin ve daha önce anlatıldığı gibi devralın
- **Referans noktası:** Menü penceresinde yeni referans noktasının koordinatını girin, **REF. NKT. BELİRLEME** yazılım tuşuyla kabul edin veya değerleri bir tabloya yazın
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablolarına yazılması, sayfa 572
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması, sayfa 573
- Tarama fonksiyonunu sonlandırma: **END** tuşuna basın

Elle işletim ve kurma

15.7 3D tarama sistemi kullanın

15.7 3D tarama sistemi kullanın

Genel görünüm

Manuel İşletim türünde aşağıdaki tarama sistemi döngüleri kullanıma sunulur:



HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama sistemi döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.



TNC'nin, makine üreticisi tarafından 3D tarama sistemlerinin kullanımı için hazırlanmış olması gerekir. Makine el kitabını dikkate alın!

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Sayfa
	3D tarama sistemini kalibre edin	574
	Bir düzlemin taranması üzerinde 3D temel devrini belirleme	583
	Bir düzlem üzerinden temel devrin belirlenmesi	582
	Seçilebilen bir eksenle referans noktasının ayarlanması	585
	Referans noktası olarak köşenin ayarlanması	586
	Referans noktası olarak daire merkez noktasının ayarlanması	587
	Orta eksenin referans noktası olarak ayarlanması	590
	Tarama sistemi verilerinin yönetilmesi	Bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı



Köşe tarama döngüsü ve düzlem tarama döngüsü hariç tüm manuel tarama döngülerini torna işletiminde de kullanabilirsiniz. Torna işletiminde X koordinatındaki tüm ölçüm değerlerinin çap değerleri olarak hesaplandığını ve gösterildiğini dikkate alın.

Tarama sistemini torna işletiminde kullanmak için tarama sistemini torna işletiminde ayrı olarak kalibre etmelisiniz. Freze ve torna işletiminde torna millerinin temel konumu farklı olabileceğinden tarama sistemini merkezi ofset olmadan kalibre etmelisiniz. Burada tarama sistemi için örn. belirlenen alet gibi ek alet verileri kaydedebilirsiniz.



Tarama sistemi tablosu hakkında daha fazla bilgiye, Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı'ndan ulaşabilirsiniz.

15.7 3D tarama sistemi kullanın

Tarama sistemi döngülerindeki fonksiyonlar

Manuel tarama sistemi döngülerinde tarama yönünün veya tarama rutininin seçilebileceği yazılım tuşları gösterilir. Hangi yazılım tuşlarının gösterileceği ilgili döngüye bağlıdır:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Tarama yönünün seçilmesi
	Geçerli gerçek değerin uygulanması
	Delik (iç dairenin) otomatik olarak taranması
	Pimin (dış dairenin) otomatik olarak taranması
	Daire deseni (birden fazla elemanın merkez noktası) tarama
	Delik, pim ve daire deseninde eksene paralel tarama yönünü seçin

Delik, pim ve daire deseninde otomatik tarama rutini



Bir otomatik daire taraması fonksiyonunu kullanırsanız TNC, tarama sistemini otomatik olarak ilgili tarama konumuna getirir. Pozisyonların çarpışma olmadan hareket ettirilebileceğine dikkat edin.

Bir delik, pim ve daire deseni otomatik olarak taramak için bir tarama rutini kullanmanız durumunda TNC, gerekli giriş alanlarını içeren bir form açar.

Formdaki pim ölçümü vedelik ölçümü giriş alanları

Giriş alanı	Fonksiyon
Pim çapı? veya delik çapı?	Tarama elemanının çapı (deliklerde opsiyoneldir)
Güvenlik mesafesi?	Düzlemdeki tarama elemanına olan mesafe
Güvenli yükseklik?	Tarayıcının mil ekseni yönünde konumlandırılması (güncel pozisyon dışında)
Başlangıç açısı?	İlk tarama işlemi açısı (0° = ana eksenin pozitif yönü, yani Z mil ekseni X+ konumundayken). Diğer tüm tarama açıları tarama noktası sayısından kaynaklanır.
Tarama noktası sayısı?	Tarama işlemi sayısı (3 - 8)
Açıklık açısı?	Tam daire (360°) veya daire dilimi (açıklık açısı < 360°) tarama

Otomatik tarama rutini:

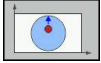
- Tarama sistemini ön konumlandırın



- Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA CC** yazılım tuşuna basın



- Delik, otomatik olarak taranacak: **DELİK** yazılım tuşuna basın



- Eksene paralel tarama yönünü seçin
- Tarama fonksiyonunu başlatın: **NC BAŞLAT** tuşuna basın. TNC, tüm ön konumlandırmaları ve tarama işlemlerini otomatik olarak gerçekleştirir

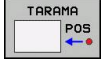
TNC, pozisyona hareket etmek için tarama sistemi tablosunda tanımlanan **FMAX** beslemesini kullanır. Asıl tarama işlemi, tanımlanan **F** tarama beslemesi ile gerçekleştirilir.



Otomatik tarama rutinine başlamadan önce tarama sistemi için ilk tarama noktasının yakınında ön konumlandırma yapmanız gerekir. Tarama sistemini, tarama yönüne zıt olarak yaklaşık güvenlik mesafesine (tarama sistemi tablosundaki değer + giriş formundaki değer) getirin.

TNC, çapı daha büyük olan bir iç dairede, FMAX konumlandırma beslemesiyle tarama sisteminin dairesel bir yörüngede ön konumlandırmasını yapabilir. Bunun için giriş formuna delik çapını ve ön konumlandırma için bir güvenlik mesafesi girin. Tarama sistemini, delikte duvarın yanına güvenlik mesafesi civarına konumlandırın. Ön konumlandırma sırasında ilk tarama işleminin başlangıç açısına dikkat edin (TNC, 0°'de pozitif ana eksen yönünde tarama yapar).

Tarama sistemi döngüsünü seçme



- ▶ Manuel İşletim veya El. çarkı işletim türünü seçin
- ▶ Tarama fonksiyonlarını seçin: **TARAMA FONKSİYONU** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemi döngüsü seçin: Örn. **TARAMA POS** yazılım tuşuna basın; TNC ekranda ilgili menüyü gösterir



Manuel bir tarama fonksiyonu seçerseniz TNC tüm gerekli bilgilerin gösterildiği bir form açar. Formun içeriği ilgili fonksiyona bağlıdır.

Bazı alanlara siz de değerler girebilirsiniz. İstenen girdi alanına geçmek için ok tuşlarını kullanın. İmleçleri, düzetilebilir alanlarda konumlandırabilirsiniz. Düzeltme yapamayacağınız alanlar gri renkle gösterilir.

Tarama sistemi döngüleri ölçüm değerlerinin kaydedilmesi



TNC'nin bu fonksiyon için üretici tarafından hazırlanmış olması gerekir. Makine el kitabını dikkate alın!

TNC, herhangi bir tarama sistemi döngüsünü uyguladıktan sonra **KAYDI DOSYAYA YAZ** yazılım tuşunu gösterir. Yazılım tuşuna basmanız durumunda TNC, etkin olan tarama sistemi döngüsünün güncel değerlerini kaydeder.

Ölçüm sonuçlarını kaydetmeniz halinde TNC, TCHPRMAN.TXT metin dosyasını oluşturur. **fn16DefaultPath** (No. 102202) makine parametresinde bir yol belirlemediyseniz TNC, TCHPRMAN.TXT ve TCHPRMAN.html dosyalarını **TNC:** ana dizininde kaydeder.



KAYDI DOSYAYA YAZ yazılım tuşuna bastığınızda TCHPRMAN.TXT dosyası **Programlama** işletim türünde seçilmemelidir. Aksi halde TNC bir hata mesajı verir.

TNC ölçüm değerlerini TCHPRMAN.TXT veya TCHPRMAN.html dosyasına yazar. Arka arkaya birkaç tarama sistemi döngüsü uygular ve bunların ölçüm değerlerini kaydetmek isterseniz tarama sistemi döngülerinin arasında TCHPRMAN.TXT dosyasının içeriğini, dosyayı kopyalayarak veya adını değiştirerek kaydetmeniz gerekir.

TCHPRMAN.TXT dosyasının format ve içeriğini makine üreticisi belirler.

15.7 3D tarama sistemi kullanın

Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin
sıfır noktası tablolarına yazılması

Malzeme koordinat sisteminde ölçüm değerleri kaydetmek istediğinizde bu fonksiyonu kullanın. Makineye sabit bir koordinat sisteminde (REF koordinatları) ölçüm değerleri kaydetmek isterseniz **PRESET TABLOSUNA KAYIT** yazılım tuşunu kullanın. **Diğer bilgiler:** Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması, sayfa 573

GİRİŞ SIFIR NOK TABLOSU yazılım tuşuyla TNC, ölçüm değerlerini herhangi bir tarama sistemi döngüsünün uygulanmasından sonra sıfır noktası tablosuna yazabilir:

- ▶ Herhangi bir tarama fonksiyonunu uygulayın
- ▶ Referans noktasının istenilen koordinatlarını, ilgili giriş alanlarına girin (bu durum uygulanan tarama sistemi döngüsüne bağlıdır)
- ▶ **Tablodaki numara** = girdi alanında sıfır noktası numarasını girin
- ▶ **GİRİŞ SIFIR NOK TABLOSU** yazılım tuşuna basın. TNC, sıfır noktasını sıfır noktası tablosuna girilen numara altında kaydeder

Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması



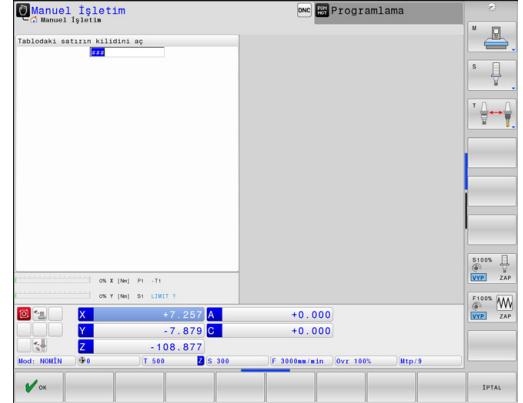
Makineye sabit bir koordinat sisteminde (REF koordinatları) ölçüm değerleri kaydetmek istediğinizde bu fonksiyonu kullanın. Malzeme koordinat sisteminde, ölçüm değerleri kaydetmek istediğinizde **GİRİŞ SIFIR NOK TABLOSU** yazılım tuşunu kullanın. **Diğer bilgiler:** Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablolarına yazılması, sayfa 572

GİRİŞ ÖNCED BEL TABLO yazılım tuşuyla TNC, ölçüm değerlerini herhangi bir tarama sistemi döngüsünün uygulanmasından sonra Preset tablosuna yazabilir. Ardından, ölçüm değerleri makineye sabit olan koordinat sistemi (REF koordinatları) referans alınarak kaydedilir. Preset tablosu PRESET.PR adıyla TNC:\table\ dizininde kayıtlıdır.

- ▶ Herhangi bir tarama fonksiyonunu uygulayın
- ▶ Referans noktasının istenilen koordinatlarını, ilgili giriş alanlarına girin (bu durum uygulanan tarama sistemi döngüsüne bağlıdır)
- ▶ **Tablodaki numara:** girdi alanında Preset numarasını girin
- ▶ **GİRİŞ ÖNCED BEL TABLO** yazılım tuşuna basın: TNC, sıfır noktasını Preset tablosuna girilen numara altında kaydeder
 - Preset numarası mevcut değil: TNC bu satırı, ancak **OK** (Satırı tabloya ekle?) yazılım tuşuna basıldıktan sonra kaydeder
 - Preset numarası korumalı: **OK** yazılım tuşuna basın, etkin Preset'in üzerine yazılır
 - Preset numarası bir şifreyle korumalı: **OK** yazılım tuşuna basın ve şifreyi girin, etkin Preset'in üzerine yazılır



Bir kilit nedeniyle tablo satırına yazmak mümkün olmazsa kumanda, bir not görüntüler. Ancak tarama fonksiyonu iptal edilmez.



15.8 3D tarama sisteminin kalibrasyonu

Giriş

Bir 3D tarama sisteminin gerçek kumanda noktasını kesin olarak belirleyebilmek için tarama sisteminin kalibrasyonunu yapmalısınız, aksi halde TNC kesin ölçüm sonuçları tespit edemez.



Tarama sistemini şu durumlarda daima kalibre edin:

- Çalıştırma
- Tarama kalemi kırılması
- Tarama kalemi değişimi
- Tarama beslemesinin değişimi
- Örn. makinenin ısınmasından kaynaklanan düzensizlikler
- Etkin alet ekseninin değiştirilmesi

Kalibrasyon işleminden sonra **OK** yazılım tuşuna bastığınızda aktif tarama sisteminin kalibrasyon değerleri devralınır. Güncel alet verileri derhal etkili olur, yenilenen bir alet çağrısına gerek yok.

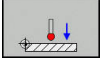
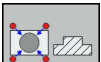
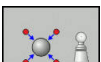
Kalibrasyon esnasında TNC, tarama piminin etkin uzunluğunu ve tarama bilyesinin etkin yarıçapını tespit eder. 3D tarama sistemini kalibre etmek için makine tezgahının üzerine, yüksekliği ve iç yarıçapı bilinen bir ayar pulu veya tıpa takın.

TNC, uzunluk kalibrasyonu ve yarıçap kalibrasyonu için kalibrasyon döngülerine sahiptir:

- ▶ **TARAMA FONKSİYONU** yazılım tuşunu seçin
- ▶ Kalibrasyon döngülerini görüntüleyin: **TS KALIBR** tuşuna basın
- ▶ Kalibrasyon döngüsü seçme



TNC kalibrasyon döngüleri

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Sayfa
	Uzunluğun kalibre edilmesi	575
	Kalibrasyon puluyla yarıçapın ve ortadan kaydırmanın tespit edilmesi	576
	Pim veya kalibrasyon mandreliyle yarıçapın ve ortadan kaydırmanın tespit edilmesi	576
	Kalibrasyon bilyesiyle yarıçapın ve ortadan kaydırmanın tespit edilmesi	576

Etkin uzunluğu kalibre etme

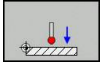


HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama sistemi döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.

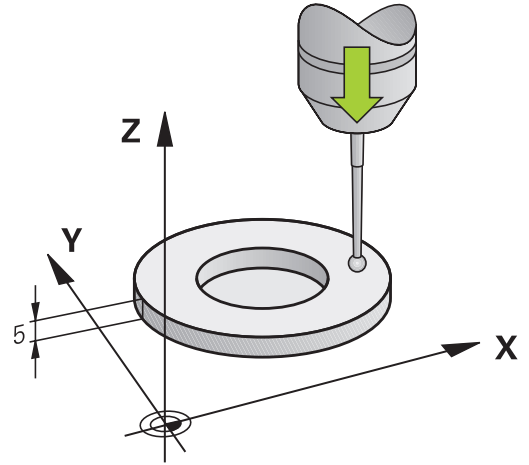


Tarama sisteminin etkili uzunluğu daima alet referans noktasına dayanır. Genelde makine üreticisi alet referans noktasını mil burnunun üzerine koyar.

- Mil ekseninde referans noktasını, makine tezgahı için şu şekilde ayarlayın: $Z=0$.



- Tarama sistemi uzunluğu için kalibrasyon fonksiyonu seçin: **KAL. L** yazılım tuşuna basın. TNC, güncel kalibrasyon verilerini gösterir
- Uzunluk referansı: Ayar halkasının yüksekliğini menü penceresinde girin
- Tarama sistemini, ayar pulu yüzeyine çok yakın bir şekilde hareket ettirin
- Gerekli durumda hareket yönünü yazılım tuşları veya ok tuşları üzerinden değiştirin
- Yüzey taraması: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- Sonuçları kontrol edin
- Değerleri kabul etmek için **OK** yazılım tuşuna basın
- Kalibrasyon fonksiyonunu sonlandırmak için **İPTAL** tuşuna basın. TNC bu kalibrasyon işlemini TCHPRMAN.html dosyasında kaydeder



15.8 3D tarama sisteminin kalibrasyonu

Etkin yarıçapın kalibre edilmesi ve tarama sistemi odak kaydırmasının dengelenmesi

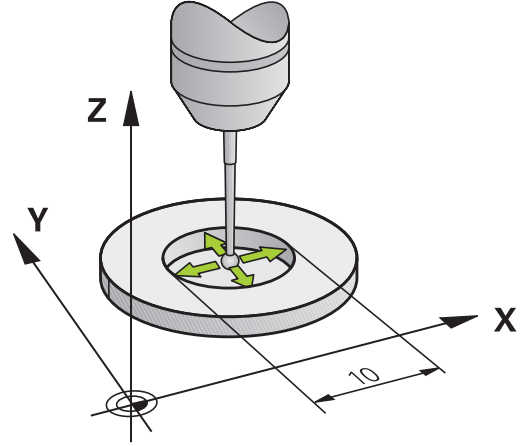


HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama sistemi döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.



Orta kaymayı sadece uygun bir tarama sistemiyle belirleyebilirsiniz.

Bir dış kalibrasyon gerçekleştirdikten sonra tarama sistemini kalibrasyon bilyesinin veya kalibrasyon mandrelinin üzerine ön konumlandırmanız gerekir. Tarama pozisyonlarına çarpışma olmadan hareket edilebilmesine dikkat edin.



Tarama probu yarıçapı kalibrasyonunda TNC otomatik bir tarama rutini gerçekleştirir. İlk işlemde TNC, kalibrasyon halkasının veya piminin ortasını belirler (kaba ölçüm) ve tarama sistemini merkeze yerleştirir. Ardından esas kalibrasyon işleminde (ince ölçüm) tarama probunun yarıçapı belirlenir. Tarama sistemiyle devrik kenar ölçümü yapılabiliyorsa ek bir işlemle merkezi ofset belirlenir.

Tarama sisteminizin oryantasyonunu yapabilecek özellikler ve bunların uygulama şekli HEIDENHAIN tarama sistemlerinde önceden tanımlanmıştır. Diğer tarama sistemleri makine üreticisi tarafından yapılandırılır.

Tarama sistemi eksenini aslında mil eksenini ile tamamen örtüşmez. Kalibrasyon fonksiyonu, tarama sistemi eksenini ile mil eksenini arasındaki kaydırmayı tersine ölçüm (180° döndürme) ile bulabilir ve hesaplama yoluyla dengeleyebilir.

Tarama sisteminizin nasıl yönlendirilebileceğine bağlı olarak kalibrasyon rutini farklı şekillerde yürütülür.

- Oryantasyon mümkün değil veya oryantasyon sadece tek bir yönde: TNC, kaba ve ince ölçüm gerçekleştirir ve etkili tarama probu yarıçapını belirler (tool.t içinde R sütunu)
- Oryantasyon iki yönde mümkün (örn. HEIDENHAIN kablolu tarama sistemleri): TNC, kaba ve ince ölçüm yapar, tarama sistemini 180° döndürür ve ek tarama rutini gerçekleştirir. Devrik kenar ölçümüyle yarıçapına ek olarak merkezi ofset (tchprobe.tp içinde CAL_OF) de belirlenir
- Herhangi bir oryantasyon mümkün (örn. HEIDENHAIN kızılötesi tarama sistemleri): TNC, kaba ve ince ölçüm yapar, tarama sistemini 180° döndürür ve ek tarama rutini gerçekleştirir. Devrik kenar ölçümüyle yarıçapına ek olarak merkezi ofset (tchprobe.tp içinde CAL_OF) de belirlenir

Kalibrasyon halkası kullanarak kalibre etme

Kalibrasyon işlemini kalibrasyon halkası ile manuel olarak yaparken aşağıdaki adımları uygulayın:



- ▶ Tarama probunu, **Manuel İşletim** türünde ayar pulunun deliğine konumlandırın
- ▶ Kalibrasyon fonksiyonunu seçme: **KAL. R** yazılım tuşuna basın. TNC, güncel kalibrasyon verilerini gösterir
- ▶ Ayar halkasının çapını girin
- ▶ Başlangıç açısını girin
- ▶ Tarama noktası sayısını girin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın. 3D tarama sistemi, otomatik bir tarama rutiniyle tüm gerekli noktaları tarar ve etkin tarama probu yarıçapını hesaplar. Tersine ölçüm mümkünse TNC merkez kaydırmayı hesaplar
- ▶ Sonuçları kontrol edin
- ▶ Değerleri kabul etmek için **OK** yazılım tuşuna basın
- ▶ Kalibrasyon fonksiyonunu sonlandırmak için **SON** tuşuna basın. TNC bu kalibrasyon işlemini TCHPRMAN.html dosyasında kaydeder

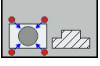


Tarama bilyesi odak kaydirmasını belirlemek için TNC'nin makine üreticisi tarafından hazırlanmış olması gerekir. Makine el kitabını dikkate alın!

15.8 3D tarama sisteminin kalibrasyonu

Bir pimle ya da kalibrasyon mandreliyle kalibrasyon

Bir pimle ya da kalibrasyon probuyla manuel kalibrasyon yaparken aşağıdaki adımları uygulayın:



- ▶ Tarama probunu, **Manuel İşletim** türünde kalibrasyon milinin üst kısmında tam ortaya konumlandırın
- ▶ Kalibrasyon fonksiyonunu seçme: **KAL. R** yazılım tuşuna basın
- ▶ Pimin dış çapını girin
- ▶ Güvenlik mesafesini girin
- ▶ Başlangıç açısını girin
- ▶ Tarama noktası sayısını girin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın. 3D tarama sistemi, otomatik bir tarama rutiniyle tüm gerekli noktaları tarar ve etkin tarama probu yarıçapını hesaplar. Tersine ölçüm mümkünse TNC merkez kaydırmayı hesaplar
- ▶ Sonuçları kontrol edin
- ▶ Değerleri kabul etmek için **OK** yazılım tuşuna basın
- ▶ Kalibrasyon fonksiyonunu sonlandırmak için **SON** tuşuna basın. TNC bu kalibrasyon işlemini TCHPRMAN.html dosyasında kaydeder

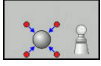


Tarama bilyesi odak kaydırmasını belirlemek için TNC'nin makine üreticisi tarafından hazırlanmış olması gerekir.

Makine el kitabını dikkate alın!

Kalibrasyon bilyesiyle kalibrasyon

Kalibrasyon işlemini kalibrasyon probuyla manuel olarak yaparken aşağıdaki adımları uygulayın:



- ▶ Tarama probunu, **Manuel İşletim** türünde kalibrasyon probunun üst kısmında tam ortaya konumlandırın
- ▶ Kalibrasyon fonksiyonunu seçme: **KAL. R** yazılım tuşuna basın
- ▶ Probun dış çapını girin
- ▶ Güvenlik mesafesini girin
- ▶ Başlangıç açısını girin
- ▶ Tarama noktası sayısını girin
- ▶ Gerekirse uzunluk ölçümünü seçin
- ▶ Gerekirse uzunluk referansını girin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın. 3D tarama sistemi, otomatik bir tarama rutiniyle tüm gerekli noktaları tarar ve etkin tarama probu yarıçapını hesaplar. Tersine ölçüm mümkünse TNC merkez kaydırmayı hesaplar
- ▶ Sonuçları kontrol edin
- ▶ Değerleri kabul etmek için **OK** yazılım tuşuna basın
- ▶ Kalibrasyon fonksiyonunu sonlandırmak için **SON** tuşuna basın. TNC bu kalibrasyon işlemini TCHPRMAN.html dosyasında kaydeder



Tarama bilyesi odak kaydırmasını belirlemek için TNC'nin makine üreticisi tarafından hazırlanmış olması gerekir.

Makine el kitabını dikkate alın!

15.8 3D tarama sisteminin kalibrasyonu

Kalibrasyon değeri göstergeleri

TNC, alet tablosundaki tarama sisteminin etkili uzunluğunu ve etkili yarıçapını kaydeder. TNC, tarama sistemi merkezi ofsetini tarama sistemi tablosuna, **CAL_OF1** (ana eksen) ve **CAL_OF2** (yan eksen) sütunlarına kaydeder. Kayıtlı değerleri göstermek için **TARAMA SİSTEMİ TABLOSU** yazılım tuşuna basın.

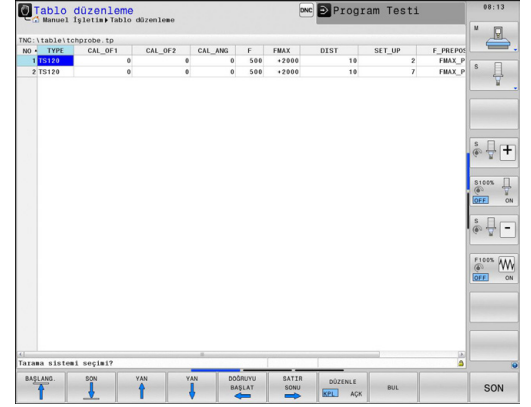
Kalibrasyon sırasında TNC, kalibrasyon verilerinin kaydedildiği TCHPRMAN.html protokol dosyasını otomatik olarak oluşturur.



Tarama sistemini kullandığınızda doğru takım numarasının etkin olmasına dikkat edin. Bu, bir tarama sistemi döngüsünü otomatik işletimde veya **Manuel İşletim** türünde işlemek isteyip istememenizden bağımsızdır.



Tarama sistemi tablosu hakkında daha fazla bilgiye, Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı'ndan ulaşabilirsiniz.



15.9 Malzeme eğim konumunun 3D tarama sistemiyle dengeleme

Giriş



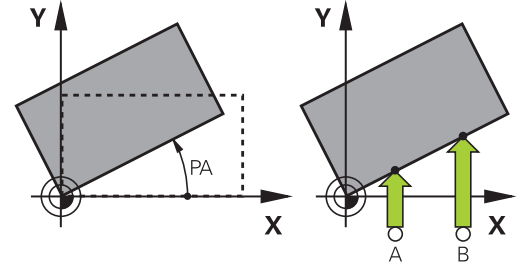
HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama sistemi döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.

TNC, malzemenin dengesiz bir şekilde gerdirilmiş olmasını hesaplayarak bir "temel devir" ile dengeler.

Bunun için TNC, dönme açısını bir malzeme yüzeyinin, çalışma düzleminin açı referans eksenine ile kapsayacağı açının üzerine yerleştirir.

TNC ölçülen açıyı, alet koordinat sisteminde alet yönü çevresinde rotasyon olarak yorumlar ve değerleri Preset tablosunun SPA, SPB ve SPC sütunlarında kaydeder.

Ana dönüşü belirlemek için malzemesinin bir yan yüzeyindeki iki noktayı tarayın. Noktaları taradığınız sıra, hesaplanan açiya etki eder. Tespit edilen açı, ilk tarama noktasıyla ikinci tarama noktası arasındaki açıdır. Ana dönüşü, delik veya tıplar vasıtasıyla da tespit edebilirsiniz.



Malzeme dengesizliğini ölçmek için tarama yönünü daima açı referans eksenine dikey olarak seçin.

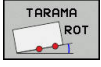
Program akışında temel devrin doğru hesaplanması için birinci hareket serisinde, işleme düzleminin her iki koordinatlarını da programlamanız gerekir.

Temel devri, PLANE fonksiyonu ile birlikte de kullanabilirsiniz. Bu durumda önce temel devir, ardından da PLANE fonksiyonu etkinleştirilmelidir.

Bir temel devri malzemeyi taramadan da etkinleştirebilirsiniz. Bunun için temel devir menüsüne bir değer girip **TEMEL DEVRI AYARLA** yazılım tuşuna basın.

15.9 Malzeme eğim konumunun 3D tarama sistemiyle dengeleme

Temel devrin bulunması



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **ROTASYON TEMASI** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini birinci tarama noktasının yakınında pozisyonlandırın
- ▶ Tarama yönünü ve tarama rutinini yazılım tuşu üzerinden seçin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini ikinci tarama noktasının yakınında pozisyonlandırın
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın. TNC, temel devri tespit eder ve açığı **Dönme açısı** diyalogundan sonra gösterir
- ▶ Temel devri etkileştirme: **TEMEL DÖNME BELİRLEME** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SONU** yazılım tuşuna basın.

TNC bu tarama işlemini TCHPRMAN.html dosyasında kaydeder.

Preset tablosunda temel devri kaydedin

- ▶ Tarama işleminden sonra Preset numarasını, TNC'nin etkin temel devri kaydedeceği **Tablo numarası**: giriş alanına girin
- ▶ Temel devri preset tablosuna kaydetmek için **TEMEL DEV. PRESET TABLOSUNA** yazılım tuşuna basın.

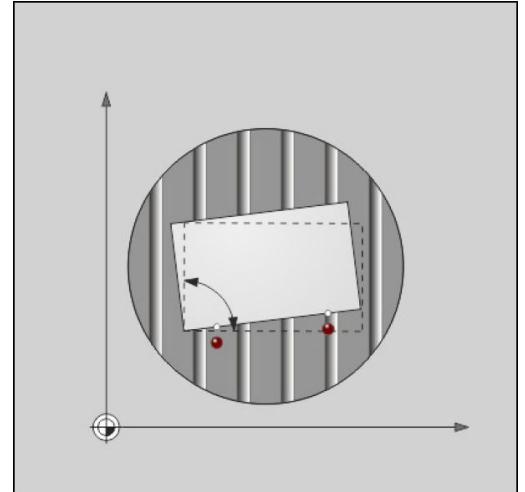
Eğik malzeme konumlarını tezgah dönüşü yoluyla dengeleyin

- ▶ Tespit edilen eğik konumları, döner tezgahı konumlandırarak dengeleyin, tarama işleminden sonra şu yazılım tuşuna basın: **DÖNER TEZGAHI DENGELE**



Tezgah dönüşü öncesinde tüm eksenleri hiçbir çarpışma meydana gelmeyecek şekilde ön konumlandırın. TNC, tezgah dönüşü öncesinde ek bir uyarı mesajı verir.

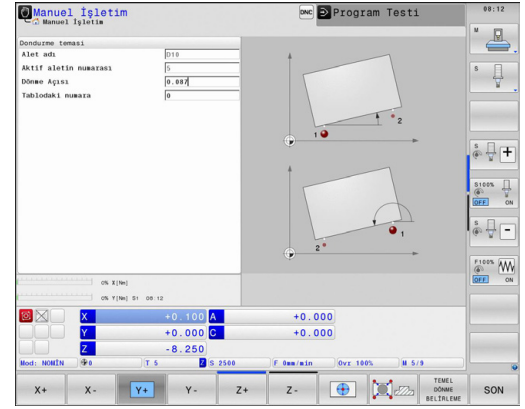
- ▶ Döner tezgah eksenindeki referans noktasını ayarlama isterseniz **TEZGAH DÖNÜŞÜNÜ AYARLA** yazılım tuşuna basın.
- ▶ Döner tezgahın eğik konumunu preset tablosunun istediğiniz bir satırına da kaydedebilirsiniz. Bunun için **TEZG. DÖN. PRESET TABLOSUNA** yazılım tuşuna basın. TNC, açığı döner tezgahın ofset sütununa (ör. C eksenini için C_OFFS sütununa) kaydeder. Gerekirse bu sütunun gösterilmesi için **BASIS-TRANSFORM./OFFSET** yazılım tuşuyla preset tablosundaki görünümü değiştirmelisiniz.



Temel devir göstergeleri

TARAMA ROT fonksiyonunu seçerseniz TNC, **Dönüş açısı** diyalogunda temel devrin etkin açısını gösterir. Dönüş açısı ayrıca **PROGRAM + DURUM** ekran düzeninde **DURUM POZ. GÖS.** sekmesinde görüntülenir.

TNC'nin makine eksenlerini temel devre göre hareket ettirmesi durumunda durum göstergesinde temel devir için bir sembol gösterilir.



Temel devri kaldırın

- Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA DÖN.** yazılım tuşuna basın
- Dönme açısını "0" olarak girin, **TEMEL DÖNME BELİRLEME** yazılım tuşuyla kabul edin
- Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SON** yazılım tuşuna basın

3D temel devri belirleme

Üç pozisyonun taranmasıyla herhangi bir eğimli yüzeyin eğim konumu tespit edilebilir. **Düzlem tarama** fonksiyonuyla bu eğim konumunu tespit edebilir ve bunu Preset tablosunda 3D temel devri olarak kaydedebilirsiniz.



Tarama noktalarını seçerken aşağıdakilere dikkat edin

Tarama noktalarının sırası ve konumu, TNC'nin düzlemin hizalamasını nasıl hesaplayacağını belirler. İlk iki nokta üzerinden ana eksenin hizalamasını belirleyin. İkinci noktayı istenen ana eksenin pozitif yönünde tanımlayın. Üçüncü noktanın konumu, yan eksen ve alet ekseninin yönünü belirler. Üçüncü noktayı istenen malzeme koordinat sisteminin pozitif Y ekseninde tanımlayın.

- 1. Nokta: Ana eksen üzerinde
- 2. Nokta: Ana eksen üzerinde, birinci noktadan bakıldığında pozitif yönde bulunur
- 3. Nokta: Yan eksen üzerinde, istenen malzeme koordinat sisteminin pozitif yönünde bulunur

Referans açısının isteğe bağlı girişiyle taranan düzlemin nominal hizalamasını tanımlayabilirsiniz.

15.9 Malzeme eğim konumunun 3D tarama sistemiyle dengeleme



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçme: **TARA PL** yazılım tuşuna basın: TNC güncel 3D temel devrini gösterir
- ▶ Tarama sistemini birinci tarama noktasının yakınında pozisyonlandırın
- ▶ Tarama yönünü ve tarama rutinini yazılım tuşu üzerinden seçin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini üçüncü tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın. TNC, 3D temel devrini belirler ve etkin malzeme koordinat sistemini referans alarak SPA, SPB ve SPC için değerleri gösterir
- ▶ Gerekirse referans açısını girin

3D temel devri etkinleştirin:



- ▶ **TEMEL DÖNME BELİRLEME** yazılım tuşuna basın

Preset tablosunda 3D temel devri kaydedin:



- ▶ **TEMEL DV. YER: ÖN AYR TB** yazılım tuşuna basın



- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SON** yazılım tuşuna basın

TNC, 3D temel devrini Preset tablosunun SPA, SPB ya da SPC sütunlarına kaydeder.

3D temel devri hizalama

Makine iki adet devir eksenine sahipse ve taranan 3D temel devri etkinleştirilmişse devir eksenleri 3D temel devri referans alarak **DEVİR EKSENLERİNİ HIZALAMA** yazılım tuşuyla hizalayabilirsiniz. Bu sırada çalışma düzlemini döndür, tüm makine işletim türleri için etkin olur.

Düzlemi hizaladıktan sonra ana eksen **Tara Rot** fonksiyonuyla hizalayabilirsiniz.

3D temel devri görüntüle

Etkin referans noktasında bir 3D temel devri kaydedilmişse durum göstergesinde TNC, 3D temel devri sembolünü gösterir. TNC makine eksenlerini 3D temel devrine göre hareket ettirir.

3D temel devri kaldırma

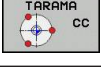
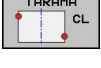


- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA PL** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tüm açılarda 0 girin
- ▶ **TEMEL DÖNME BELİRLEME** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandır: **SON** yazılım tuşuna basın

15.10 3D tarama sistemli referans noktası ayarı

Genel bakış

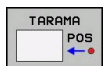
Ayarlanmış malzemede referans noktasını belirleme ile ilgili fonksiyonları aşağıdaki yazılım tuşları ile seçersiniz:

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Sayfa
	Herhangi bir eksende referans noktasının ayarlanması	585
	Referans noktası olarak köşenin ayarlanması	586
	Referans noktası olarak daire merkez noktasının ayarlanması	587
	Referans noktası olarak orta eksen Orta eksenin referans noktası olarak ayarlanması	590



TNC'nin, etkin bir sıfır noktası kaydırmasında, taranan değer için daima etkin olan referans noktasını veya **MANUEL İŞLETİM** türünde son olarak ayarlanan referans noktasını referans almasına dikkat edin. Pozisyon göstergesinde sıfır noktası kaydırması hesaplanır.

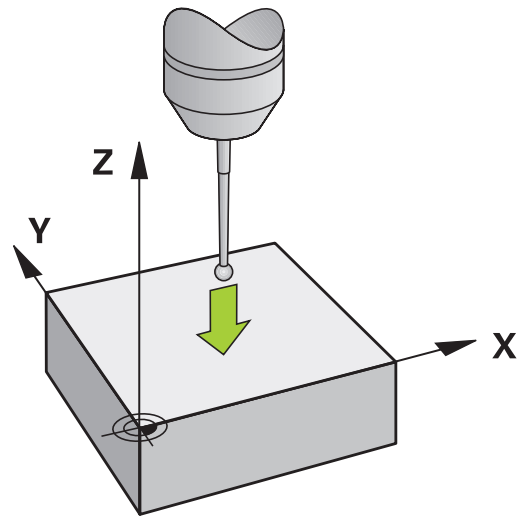
Herhangi bir eksende referans noktasının ayarlanması



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **KONUM TARAMA** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini tarama noktasının yakınına konumlandırın
- ▶ Yazılım tuşu üzerinden eksen ve tarama yönünü seçin, örn. Z yönünde tarama
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ **Referans noktası:** Nominal koordinatları girin, **REF. NKT. BELİRLEME** yazılım tuşuyla kabul edin
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablolarına yazılması, sayfa 572
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SON** yazılım tuşuna basın



HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama sistemi döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.

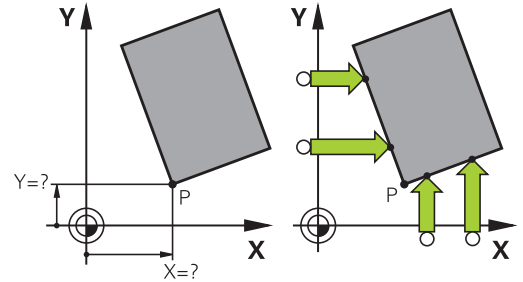


15.10 3D tarama sistemli referans noktası ayarı

Referans noktası olarak köşe



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA P** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini, ilk malzeme kenarında birinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü seçin: Yazılım tuşu üzerinden seçin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini, aynı kenarda ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini, ilk malzeme kenarında ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü seçin: Yazılım tuşu üzerinden seçin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini, aynı kenarda ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ **Referans noktası:** Referans noktasının her iki koordinatını menü penceresine girin, **REF. NKT. BELİRLEME** yazılım tuşuyla kabul edin
- ▶ **Diğer bilgiler:** Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması, sayfa 573
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SONU** yazılım tuşuna basın



HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama sistemi döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.



İki doğrunun kesişim noktasını delikler veya pimler yoluyla da tespit edebilir ve referans noktası olarak ayarlayabilirsiniz. Ancak, aynı tarama fonksiyonundan doğru başına sadece ikisiyle (ör. iki delikle) tarama yapılabilir.

"Referans noktası olarak köşe" tarama döngüsü, iki doğrunun açılarını ve kesişim noktasını tespit eder. Döngüyle, referans noktası ayarlamasının yanı sıra bir temel devri de etkinleştirebilirsiniz. Bu amaçla TNC, temel devri etkinleştirmek için hangi doğrunun kullanılacağına karar vermenizi sağlayan iki yazılım tuşu sunar. **ROT 1** yazılım tuşuyla ilk doğrunun açısını, **ROT 2** yazılım tuşuyla ikinci doğrunun açısını temel devir olarak etkinleştirebilirsiniz. Döngüde temel devri etkinleştirmek isterseniz bunu mutlaka referans noktasını ayarlamadan önce yapmalısınız. Bir referans noktası ayarladıktan, bir sıfır noktası veya Preset tablosuna yazdıktan sonra **ROT 1** ve **ROT 2** yazılım tuşları artık görüntülenmez.

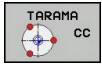
Referans noktası olarak daire merkez noktası

Referans noktası olarak delik, daire cebi, dolu silindir, tıpa ve daire şeklinde adaların merkez noktasını ayarlayabilirsiniz.

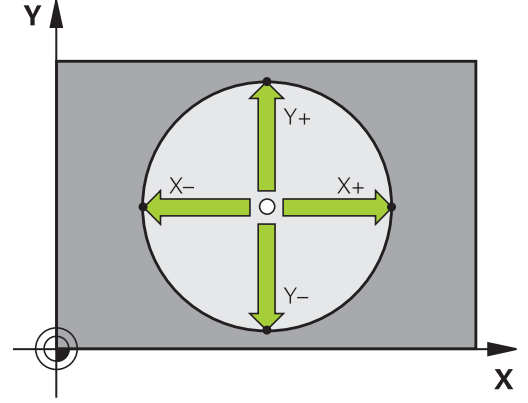
İç daire:

TNC, dairenin iç duvarını her dört koordinat eksen yönünde de tatar.

Kesintili dairelerde (yaylar) tarama yönünü istediğiniz gibi seçebilirsiniz.



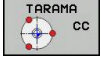
- ▶ Tarama probunu yaklaşık olarak daire merkezinde konumlandırın
- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA CC** yazılım tuşunu seçin
- ▶ İstenen tarama yönünün yazılım tuşunu seçin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın. Tarama sistemi, daire iç duvarını seçilen istikamette tatar. Bu işlemi tekrarlayın. Üçüncü tarama işleminden sonra, orta noktayı hesaplayabilirsiniz (dört tarama noktası tavsiye edilir)
- ▶ Tarama işlemini sonlandırın, değerlendirme menüsüne geçin: **DĞRLNDİRME** yazılım tuşuna basın
- ▶ **Referans noktası:** Daire merkezinin her iki koordinatını menü penceresinde girin, **REF. NKT. BELİRLEME** yazılım tuşuyla kabul edin veya değeri bir tabloya yazın
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablolarına yazılması, sayfa 572
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması, sayfa 573
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SON** yazılım tuşuna basın



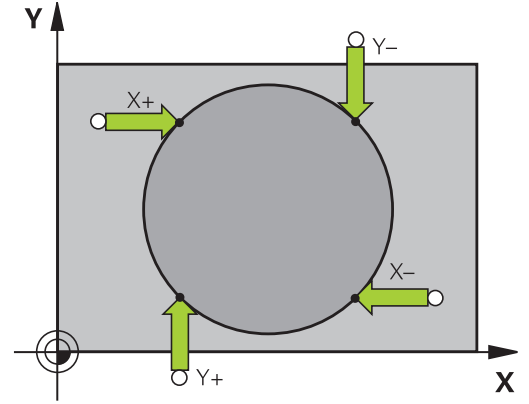
TNC, halihazırda dış veya iç daireleri üç tarama noktasıyla hesaplayabilir (örneğin daire parçalarında). Daireleri dört tarama noktasıyla tararsanız daha doğru sonuçlar elde edersiniz. Mümkünse tarama sistemini olabildiğince ortalayarak ön konumlandırın.

15.10 3D tarama sistemli referans noktası ayarı

Dış daire:



- Tarama probunu dairenin dışında birinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA CC** yazılım tuşunu seçin
- İstenen tarama yönünün yazılım tuşunu seçin
- Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın. Tarama sistemi, daire iç duvarını seçilen istikamette tarar. Bu işlemi tekrarlayın. Üçüncü tarama işleminden sonra, orta noktayı hesaplayabilirsiniz (dört tarama noktası tavsiye edilir)
- Tarama işlemini sonlandırın, değerlendirme menüsüne geçin: **DĞRLNDİRME** yazılım tuşuna basın
- **Referans noktası:** Referans noktasının koordinatlarını girin, **REF. NKT. BELİRLEME** yazılım tuşuyla kabul edin veya değeri bir tabloya yazın
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablolarına yazılması, sayfa 572
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması, sayfa 573)
- Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SON** yazılım tuşuna basın



Taramadan sonra TNC, daire merkez noktasının güncel koordinatlarını ve daire yarıçapını gösterir.

3D tarama sistemli referans noktası ayarı 15.10

Birden fazla delik/daire tıpası üzerinden referans noktasının belirlenmesi

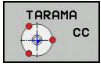
Manuel tarama fonksiyonu **Daire deseni**, **Daire** tarama fonksiyonunun bir parçasıdır. Münferit daireler, eksene paralel tarama işlemleriyle kaydedilebilir.

İkinci yazılım tuşu çubuğunda referans noktasının birden fazla delik veya daire pimi yoluyla ayarlanabilmesini sağlayan **TARAMA CC (daire deseni)** yazılım tuşu bulunur. Taranacak üç veya daha fazla elemanın kesişim noktasını referans noktası olarak ayarlayabilirsiniz.

Referans noktasını birden fazla deliğin/dairesel pim kesişim noktasında ayarlama:

- Tarama sistemini ön konumlandırın

Daire deseni tarama fonksiyonunu seçin

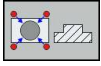


- Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA** yazılım tuşuna basın

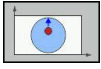


- **TARAMA CC (daire deseni)** yazılım tuşuna basın

Dairesel pim tarama



- Dairesel pim, otomatik olarak taranacak: **PIM** yazılım tuşuna basın



- Başlangıç açısını girin veya yazılım tuşuyla seçin

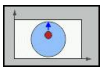


- Tarama fonksiyonunu başlatın: **NC BAŞLAT** tuşuna basın

Delik tarama



- Delik, otomatik olarak taranacak: **DELİK** yazılım tuşuna basın



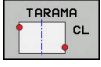
- Başlangıç açısını girin veya yazılım tuşuyla seçin



- Tarama fonksiyonunu başlatın: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- Geri kalan elemanlar için işlemi tekrarlayın
- Tarama işlemini sonlandırın, değerlendirme menüsüne geçin: **DĞRLNDİRME** yazılım tuşuna basın
- **Referans noktası:** Daire merkezinin her iki koordinatını menü penceresinde girin, **REF. NKT. BELİRLEME** yazılım tuşuyla kabul edin veya değeri bir tabloya yazın
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablolarına yazılması, sayfa 572
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması, sayfa 573
- Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SON** yazılım tuşuna basın

15.10 3D tarama sistemli referans noktası ayarı

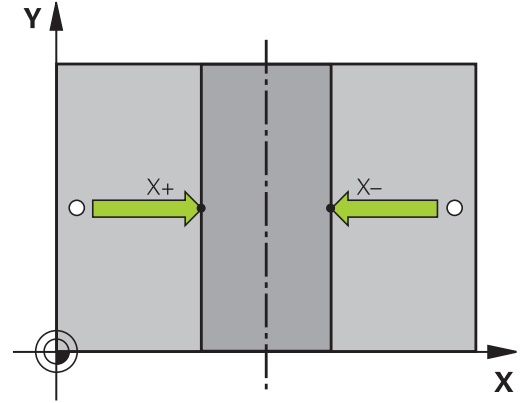
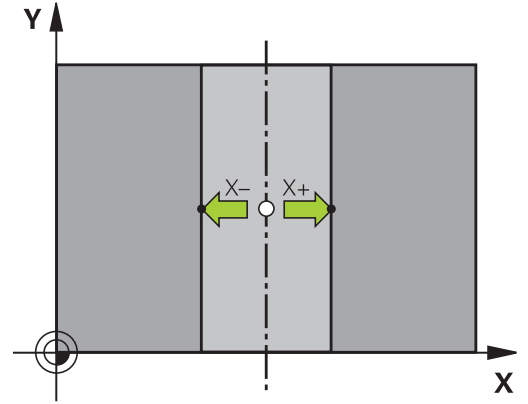
Referans noktası olarak orta eksen



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA CL** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini birinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü yazılım tuşuyla seçin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ **Referans noktası:** Referans noktasının koordinatını menü penceresinde girin, **REF. NKT. BELİRLEME** yazılım tuşuyla kabul edin veya değeri bir tabloya yazın
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablolarına yazılması, sayfa 572
Diğer bilgiler: Tarama sistemi döngülerinden ölçüm değerlerinin Preset tablolarına yazılması, sayfa 573
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırın: **SON** yazılım tuşuna basın **SON**



İkinci tarama noktasını belirledikten sonra, değerlendirme menüsünde orta eksen istikametini değiştirebilirsiniz. Yazılım tuşlarıyla ana, yan veya alet ekseninde referans noktası veya sıfır noktasının ayarlanıp ayarlanmayacağını seçebilirsiniz. Tespit edilen pozisyonu ana ve yan eksene kaydetmek isterseniz bu gerekli olabilir.



3D tarama sistemi ile malzeme ölçümü

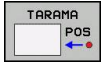
Malzemede basit ölçümler yapmak için tarama sistemini **Manuel İşletim** ve **El. çarkı** işletim türlerinde de kullanabilirsiniz. Daha karmaşık ölçümler için birçok programlanabilen tarama sistemi döngüleri mevcuttur.

Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

3D tarama sistemi ile şunları belirleyebilirsiniz:

- Konum koordinatlarını ve koordinatlardan
- çalışma parçasındaki ölçüm ve açısı

Ayarlanmış malzemede bir konum koordinatının belirlenmesi



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA POZ** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini tarama noktasının yakınına konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü ve aynı zamanda koordinatın dayandığı eksen seçin: İlgili yazılım tuşunu seçin
- ▶ Tarama işlemini başlatın: **NC BAŞLAT** tuşuna basın

TNC, tarama noktasının koordinatını referans noktası olarak gösterir.

Çalışma düzleminde bir köşe noktası koordinatlarının belirlenmesi

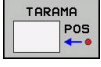
Köşe noktaları koordinatlarını belirleyin.

Diğer bilgiler: Referans noktası olarak köşe , sayfa 586

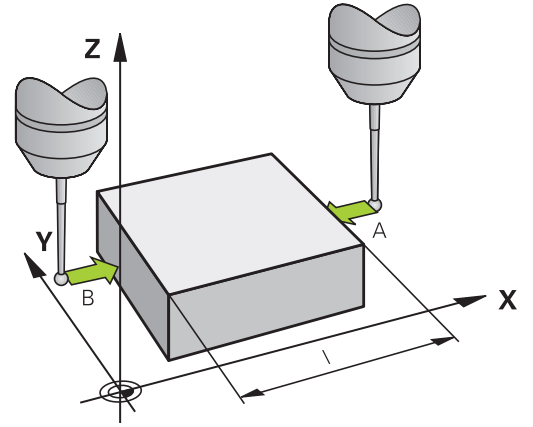
TNC, taranan köşenin koordinatlarını referans noktası olarak gösterir.

15.10 3D tarama sistemli referans noktası ayarı

Çalışma parçası ölçümünü belirleyin



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA POZ** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini birinci tarama noktası A'nın yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü yazılım tuşuyla seçin
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Referans noktası olarak gösterilen değeri not edin (ancak daha önce belirlenmiş olan referans noktasının etkin kalması durumunda)
- ▶ Referans noktası: "0" girin
- ▶ Diyaloğu iptal edin: **END** tuşuna basın
- ▶ Tarama fonksiyonunu yeniden seçin: **TARAMA KON** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini ikinci tarama noktası B'nin yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü yazılım tuşu üzerinden seçin: Aynı eksen, ancak birinci taramadaki yönün ters yönü.
- ▶ Tarama: **NC BAŞLAT** tuşuna basın



Ölçüm değeri göstergesinde, koordinat ekseninde bulunan iki noktanın arasındaki mesafe gösterilir.

Konum göstergesinin uzunluk ölçümünden önceki değerlere ayarlanması

- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA POZ** yazılım tuşuna basın
- ▶ İlk tarama noktasını tekrar tarayın
- ▶ Referans noktasını not edilen değere ayarlayın
- ▶ Diyaloğu iptal edin: **END** tuşuna basın

Açı ölçümü

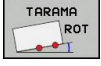
Bir 3D tarama sistemi ile işleme düzlemindeki bir açığı belirleyebilirsiniz. Ölçülen

- Açı referans eksenine ile bir malzeme kenarı arasındaki açı veya
- İki kenar arasındaki açı

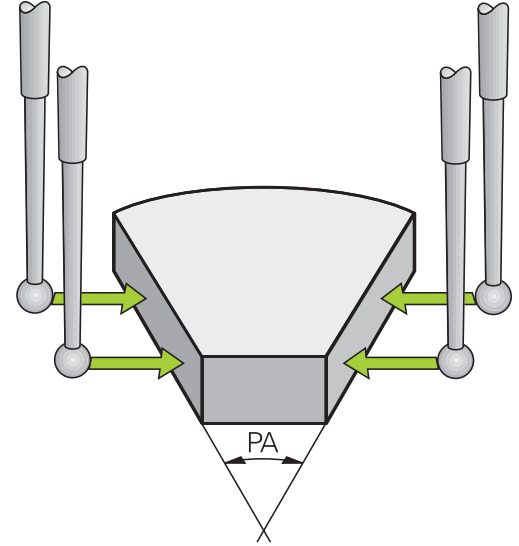
Ölçülen açı maks. 90°'lik bir değer olarak gösterilir.

3D tarama sistemli referans noktası ayarı 15.10

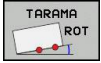
Açı referans eksenini ile bir malzeme kenarı arasındaki açının belirlenmesi



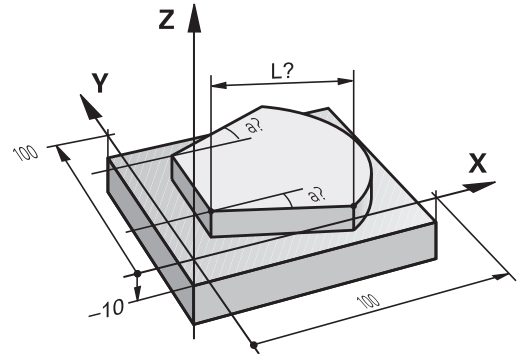
- Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA DÖN.** yazılım tuşuna basın
- Dönme açısı: Önceden uygulanan temel devri daha sonra tekrar oluşturmak isterseniz gösterilen dönme açısını not edin
- Karşılaştırılacak olan tarafta ana dönüşü gerçekleştirin
Diğer bilgiler: Malzeme eğim konumunun 3D tarama sistemiyle dengeleme , sayfa 581
- **TARAMA DÖN.** yazılım tuşu ile açı referans eksenini ve malzeme kenarı arasındaki açının dönme açısı olarak gösterilmesini sağlayın
- Temel devri ortadan kaldırın veya baştaki temel devri tekrar oluşturun
- Dönme açısını not edilen değere ayarlayın



İki malzeme kenarı arasındaki açının belirlenmesi



- Tarama fonksiyonunu seçin: **TARAMA ROT** yazılım tuşuna basın
- Dönme açısı: Önceden uygulanan temel devri daha sonra tekrar oluşturmak isterseniz gösterilen dönme açısını not edin
- Karşılaştırılacak olan tarafta ana dönüşü gerçekleştirin
Diğer bilgiler: Malzeme eğim konumunun 3D tarama sistemiyle dengeleme , sayfa 581
- İkinci tarafı da temel devirde olduğu gibi tarayın; bu durumda dönme açısını 0 olarak ayarlamayın
- **TARAMA ROT** yazılım tuşuyla malzeme kenarları arasındaki açı PA'nın dönme açısı olarak gösterilmesini sağlayın
- Temel devri kaldırın ya da önceki temel devri tekrar oluşturun: Dönme açısını not alınan değere getirin



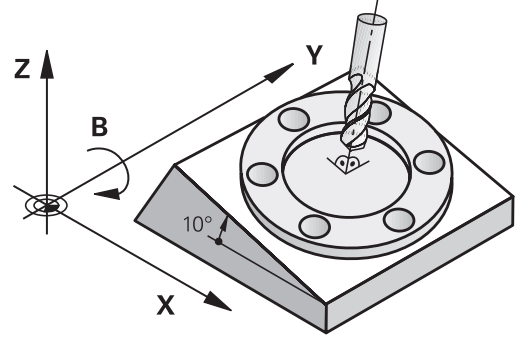
15.11 Çalışma düzlemini çevirme (seçenek #8)

15.11 Çalışma düzlemini çevirme (seçenek #8)

Uygulama, çalışma şekli



Çalışma düzlemini çevir fonksiyonları, makine üreticisi tarafından TNC ve makineye adapte edilir. Belirli çevirme düğmelerinde (çevirme tezgahları) makine üreticisi, döngüde programlanan TNC açısının devir eksenli koordinatları olarak veya eğik bir düzlemin açı bileşenleri olarak yorumlanabileceğini belirler. Makine el kitabını dikkate alın!



TNC, döner kafalı ve döner tezgahlı takım tezgahlarındaki çalışma düzlemini çevir işlemini destekler. Tipik kullanımlar örn. eğimli delikler veya mekanda eğimli duran konturlardır. Çalışma düzlemi, burada daima aktif sıfır noktası kadar çevrilir. Alışılmış şekilde ana düzlemde (örn. X/Y düzlemi) çalışması programlanır, aynı şekilde ana düzleme çevrilen düzlemde uygulanır.

Çalışma düzlemini çevirmek için üç fonksiyon kullanıma sunulmuştur:

- **3D ROT** yazılım tuşuyla **Manuel İşletim** ve **El. çarkı işletim** türünde manuel çevirme
Diğer bilgiler: Manuel çevirmeyi etkinleştirme, sayfa 597
- Kumandalı çevirme, döngü **19 ÇALIŞMA DÜZLEMİ** işleme programında
Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı
- Kumandalı çevirme, işleme programındaki **PLANE** fonksiyonu
Diğer bilgiler: PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (seçenek #8), sayfa 455

Çalışma düzleminin döndürülmesi için olan TNC fonksiyonları, koordinat dönüşümleridir. Burada çalışma düzlemi daima alet eksenine dik konumda durur.

Çalışma düzlemini çevirme (seçenek #8) 15.11

Prensip olarak TNC, çalışma düzlemi çevirmede iki makine tipini karşılaştırır:

■ Döner tezgahlı makine

- Malzemeyi, ilgili döndürme tezgahını konumlandırma ile (örn. bir L tümcesiyle) istenen çalışma konumuna getirmeniz gerekir
- Taşınan malzeme eksen konumu, makineye sabit olan koordinat sistemine göre **değişmez**. Tezgahı (malzemeyi) örn. 90° çevirirseniz koordinat sistemi beraberinde **dönmez**. **Manuel işletim** türünde Z+ eksen yönü tuşuna basarsanız alet Z+ yönünde hareket eder
- TNC, taşınan koordinat sistemi hesabı için sadece ilgili döner tezgahın (diğer ismi "taşınan" parçalar olan) mekanik kaymalarını dikkate alır

■ Döner kafalı makine

- Aleti, ilgili döner kafa konumlandırma ile örn. bir L tümcesi ile istenen çalışma konumuna getirmeniz gerekir
- Döndürülmüş (taşınan) malzeme eksen konumu, makineye sabit olan koordinat sistemine göre değişir: Makinenizin döner kafasını (aleti) örn. B ekseninde +90° çevirirseniz koordinat sistemi de beraberinde döner. **Manuel işletim** türünde Z+ eksen yönü tuşuna basarsanız alet makineye bağlı koordinat sisteminin X+ yönünde hareket eder
- TNC, taşınan koordinat sistemi hesabı için döner tablanın (diğer adı "taşınan" parçalar olan) mekanik kaymalarını ve aletin çevrilmesi ile oluşan kaymaları dikkate alır (3D alet uzunluk düzeltme)



TNC, çalışma düzlemlerinin çevrilmesini sadece Z mil eksenini ile destekler.

15.11 Çalışma düzlemini çevirme (seçenek #8)

Referans noktalarına çevrilen eksenlerde hareket edilmesi

TNC, döndürülmüş çalışma düzlemini bu fonksiyon kumandanın kapatılmasında etkin durumdaysa otomatik olarak etkinleştirir. Ardından TNC eksenleri, eksen yönü tuşuna basılmasıyla çevrilmiş koordinat sisteminde hareket ettirir. Aleti, daha sonra referans noktalarının üzerinden geçerken, bir çarpışma olmayacak şekilde konumlandırır. Referans noktalarının üzerinden geçmek için "Çalışma düzlemini döndür" fonksiyonunu devreden çıkarmalısınız.

Diğer bilgiler: Manuel çevirmeyi etkinleştirme, sayfa 597

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

"Çalışma düzlemini döndür" fonksiyonunun **MANUEL İŞLETİM** türünde etkin olmasına ve menüdeki açılma değerlerinin hareketli eksenin gerçek açılarıyla örtüşmesine dikkat edin.

Referans noktalarını aşmadan önce "Çalışma düzlemini çevir" fonksiyonunu devreden çıkarın. Herhangi bir çarpışmanın oluşmamasına dikkat edin. Duruma göre aleti önceden serbest sürün.

Çevrilen sistemde pozisyon göstergesi

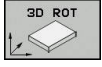
Durum alanında gösterilen pozisyonlar (**NOMİNAL** ve **GERÇEK**) döndürülmüş koordinat sistemini baz alır.

Çalışma düzlemini çevir'de sınırlamalar

- Çalışma düzlemini döndür fonksiyonu etkinse **Gerçek değer kabulü** fonksiyonuna izin verilmez
- PLC konumlanmaya (makine üreticisi tarafından belirlenmiş) izin verilmemiştir

Çalışma düzlemini çevirme (seçenek #8) 15.11

Manuel çevirmeyi etkinleştirme



- ▶ Manuel çevirmeyi seçin: **3D KIRMIZI** yazılım tuşuna basın



- ▶ İmleci ok tuşuyla **Manuel İşletim** menü öğesine konumlandırın



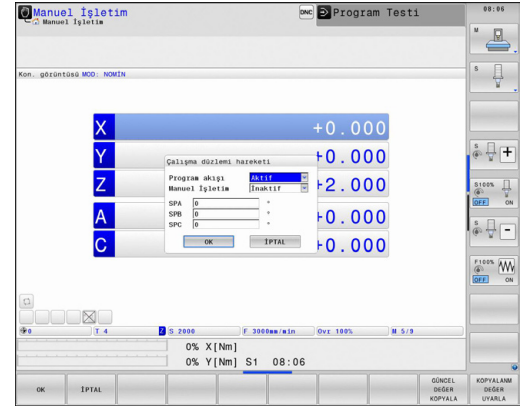
- ▶ Manuel çevirmeyi etkinleştirin: **AKTİF** yazılım tuşuna basın



- ▶ İmleci, ok tuşuyla istediğiniz devir eksenine konumlandırın



- ▶ Çevirme açısını girin
- ▶ Girişi sonlandırın: **END** tuşuna basın



Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu aktifse ve TNC makine eksenlerini çevrilen eksenlere göre hareket ettirirse durum göstergesi sembolü görünür.

Program akışı işletim türü için çalışma düzlemini döndür fonksiyonunu **Aktif** olarak belirlediyseniz menüde girilen çevirme açısı, işlenen işleme programının ilk tümcesinden itibaren geçerli olur. İşleme programında **19 ÇALIŞMA DÜZLEMİ** döngüsü ya da **PLANE** fonksiyonu kullanıyorsanız orada tanımlanan açı değerleri etkindir. Menüde girilen açı değerleri, çağrılan değerlerin üzerine yazılır.

Manuel çevirmeyi devre dışı bırakın

Devre dışı bırakmak için **Çalışma düzlemini döndür** menüsündeki istenen işletim türlerini **Devre dışı** olarak belirleyin.

3D ROT diyalogu **Manuel İşletim** türünde **Aktif** olarak dursa da çalışma düzlemi döndürmesinin sıfırlanması (**PLANE RESET**) etkin temel transformasyonda da doğru çalışır.

15.11 Çalışma düzlemini çevirme (seçenek #8)

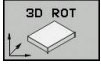
Alet eksen yönünün etkin çalışma yönü olarak ayarlanması



Fonksiyon, makine üreticisi tarafından onaylanmalıdır. Makine el kitabını dikkate alın!

Bu fonksiyonla aleti, **Manuel İşletim** ve **El. çarkı** işletim türlerinde, eksen yön tuşları ile veya el çarkı ile alet ekseninin şimdi gösterdiği yönde hareket ettirebilirsiniz. Aşağıdaki durumlarda bu fonksiyonu kullanın

- Aleti bir program kesintisi sırasında, 5 eksenli programda alet eksen yönünde onaylamak isterseniz
- El çarkıyla veya harici yön tuşlarıyla manuel işletimde ayarlı aletle bir çalışma yürütmek isterseniz



- ▶ Manuel döndürmeyi seçin: **3D ROT** yazılım tuşuna basın



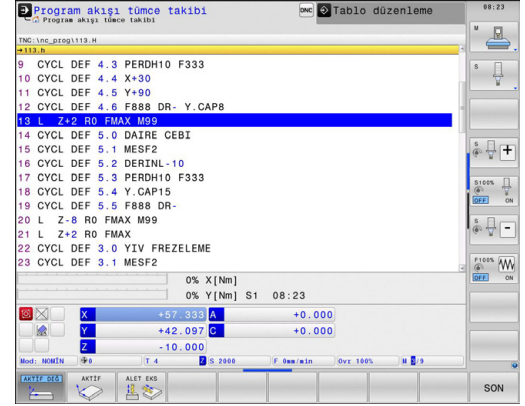
- ▶ İmleci ok tuşuyla **Manuel İşletim** menü öğesine konumlandırın



- ▶ Etkin alet eksen yönünü etkin çalışma yönü olarak etkinleştirin: **ALET EKS** yazılım tuşuna basın



- ▶ Girişi sonlandırın: **END** tuşuna basın



Devre dışı bırakmak için çalışma düzlemini döndürme menüsünde **Manuel İşletim** menü öğesini etkin değil olarak belirleyin.

Alet eksen yönünde hareket fonksiyonu etkinse durum

göstergesinde sembolü görünür.



Bu fonksiyon, eğer program akışını keserseniz ve eksenleri manuel hareket ettirmek isterseniz kullanıma sunulur.

Döndürülen sistemde referans noktasını belirleyin

Devir eksenlerini konumlandırdıktan sonra referans noktasını, çevrilmemiş sistemde olduğu gibi belirleyin. TNC'nin referans noktası belirlemedeki davranışı **chkTiltingAxes** (No. 204601) makine parametresinin ayarına bağlıdır:

- **chkTiltingAxes: On** TNC, döndürülmüş etkin çalışma düzleminde, X, Y ve Z eksenlerinde referans noktası belirlenirken dönme eksenlerinin güncel koordinatları ile sizin tarafınızdan tanımlanan çevirme açılarının (3D ROT menüsü) aynı olup olmadığını kontrol eder. Çalışma düzlemini döndür fonksiyonu etkin değilse TNC, devir eksenlerinin 0°de olup olmadığını kontrol eder (gerçek pozisyonlar). Bu pozisyonlar uyuşmadığında TNC, bir hata mesajı verir.
- **chkTiltingAxes: Off** TNC, dönme eksenlerinin güncel koordinatları ile (gerçek pozisyonlar) sizin tarafınızdan tanımlanan çevirme açılarının aynı olup olmadığını kontrol etmez.

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Referans noktasını prensip olarak daima üç ana eksenin tümünde belirleyin.

15.12 Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136)

15.12 Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136)

Temel ilkeler

Uygulama

Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü (seçenek no. 136 Visual Setup Control), germe durumunu işleme öncesinde ve esnasında denetleyebilir ve güvenli bir nominal durumla karşılaştırabilir. Ayarlama sonrasında otomatik denetim için basit döngüler kullanıma sunulmuştur.

Bir kamera sistemi tarafından güncel çalışma alanından referans görüntüler alınır. 600 IS YERİ GLOBAL veya 601 IS YERİ YEREL döngüleriyle TNC, çalışma alanının bir görüntüsünü alır ve bu görüntüyü önceden hazırlanmış referans görüntülerle karşılaştırır. Bu döngüler, çalışma alanındaki uyumsuzluklara dikkat çeker. NC programının bir hata durumunda iptal edileceği veya sürdürüleceğine operatör karar verir.

VSC kullanımı aşağıdaki avantajları sunar:

- Kumanda, program başlatıldıktan sonra çalışma alanında bulunan elemanları (ör. takımlar veya gergi maddesi vb.) algılayabilir
- Bir malzemeyi her zaman aynı pozisyonda germek isterseniz (ör. sağ üst delik) kumanda bu germe pozisyonunu kontrol edebilir
- Güncel çalışma alanından dokümantasyon amaçlı bir görüntü oluşturabiliriz (ör. nadiren kullanılan bir germe durumundan)

Diğer bilgiler: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı

Ön koşullar

VSC fonksiyonları için no. 136 yazılım seçeneğinin yanında bir HEIDENHAIN kamera sistemi gereklidir.

Kumandanın durumu güvenli bir şekilde karşılaştırılabilmesi için yeterli sayıda referans görüntü oluşturmalısınız.

Tanımlamalar

VSC ile bağlantılı olarak aşağıdaki kavramlar kullanılır:

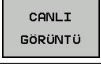
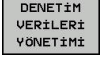
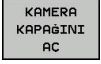
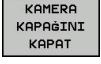
Kavram	Açıklama
Referans görüntü	Referans olarak işaretlenmiş, kaydedilmiş görüntü. Bir referans görüntü, çalışma alanında tehlikesiz olarak gördüğünüz bir durumu gösterir. Bu nedenle sadece güvenli, tehlikesiz durumlardan referans görüntüler oluşturun.
Ortalama değer görüntüsü	Kumanda bir ortalama değer görüntüsü oluşturur, bu sırada tüm referans görüntüleri dikkate alır. Yeni görüntüler kumanda tarafından ortalama değer görüntüsü değerlendirmesinde kullanılır.

Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136) 15.12

Kavram	Açıklama
Hata görüntüsü	Kötü bir durumun gösterildiği bir görüntü kaydederseniz (r. malzeme yanlış takılmış) bir hata görüntüsü oluşturabilirsiniz. Bir hata görüntüsünü aynı zamanda referans görüntü olarak işaretlemek mantıklı değildir.
Denetim alanı	Fare ile belirlediğiniz bir alanı tanımlar. Yeni görüntüleri değerlendirirken kumanda sadece bu alanı dikkate alır. Denetim alanının dışındaki görüntü parçalarının denetim sonucuna bir etkisi olmaz. Birden fazla denetim alanı da tanımlanabilir. Denetim alanları görüntülerle bağlantılı değildir.
Hata	Görüntü üzerinde istenen durumdan bir sapma gösteren alan. Hatalar her zaman kaydedildikleri görüntüyü (hata görüntüsü) veya en son değerlendirilen görüntüyü referans alır.
Denetim aşaması	Denetim aşamasında artık referans görüntü oluşturulmaz. Bu döngüyü çalışma alanınızın otomatik denetimi için kullanabilirsiniz. Bu aşamada kumanda sadece görüntü karşılaştırmasında bir sapma tespit ettiğinde bir mesaj verir.

Genel bakış

Manuel işletim türünde kumanda size aşağıdaki imkanları sunar:

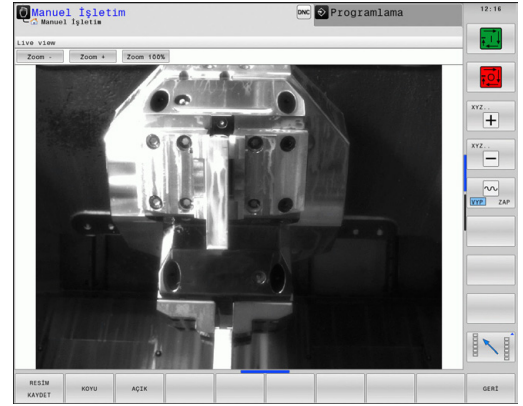
Yazılım tuşu	Fonksiyon
	VSC ana menüsünü açma
	Güncel kamera görüntüsünü gösterme
	VSC dosya yönetimini açma Kumanda, 600 ve 601 döngüleri tarafından kaydedilen verileri gösterir.
	Kamera kapağını açma
	Kamera kapağını kapatma

15.12 Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136)

Canlı görüntü oluşturulması

Manuel İşletim türünde güncel kamera görünümünü canlı görüntü olarak görüntüleyebilir ve kaydedebilirsiniz.

Kumanda burada kaydedilen görüntüyü germe durumunun otomatik denetimi için kullanmaz. Bu menüde oluşturduğunuz görüntüleri dokümantasyon veya anlaşılabilirlik için kullanabilirsiniz. Örneğin güncel germe durumunu kaydedebilirsiniz. Oluşturulan görüntü kumanda tarafından .png dosyası olarak **TNC:\system\visontool\live_view** altında kaydedilir. Kaydedilen görüntülerin adları, kayıt tarihi ve kayıt saatinden oluşur.



Uygulama şekli

Kameranin canlı görüntüsünü kaydetmek için aşağıdaki işlemleri yapın:

- ▶ **KAMERA** yazılım tuşuna basın
- ▶ **CANLI GÖRÜNTÜ** yazılım tuşuna basın: TNC, güncel kamera görüntüsünü gösterir
- ▶ **RESİM KAYDET** yazılım tuşuna basın: Güncel kamera görünümünden canlı görüntü oluşturulması

Canlı görüntü modunda seçenekler

Kumanda aşağıdaki seçenekleri sunar:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
ACIK	Kamera parlaklığını artır Burada yapılan ayarlar sadece canlı görüntü modunda etkin olur ve otomatik işletimdeki kayıtlara etki etmez.
KOVU	Kamera parlaklığını azalt Burada yapılan ayarlar sadece canlı görüntü modunda etkin olur ve otomatik işletimdeki kayıtlara etki etmez.
GERİ	Önceki ekrana geri dön

Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136) 15.12

Denetim verilerinin yönetimi

Manuel İşletim türünde 600 ve 601 döngülerinin görüntülerini yönetebilirsiniz.

Denetim verilerini yönetmek için aşağıdaki gibi hareket edin:



- **KAMERA** yazılım tuşuna basın



- **DENETİM VERİLERİ YÖNETİMİ** yazılım tuşuna basın: Kumanda denetlenen NC programlarının bir listesini gösterir



- **AÇ** yazılım tuşuna basın: Kumanda denetleme noktalarının bir listesini gösterir
- İstenen verileri düzenle

Dosya seç

1 ile işaretlenmiş butonları fare ile etkinleştirebilirsiniz. Bu butonlar daha kolay arama ve daha açık gösterim içindir.

- **Tüm resimler:** Bu denetim dosyasının tüm görüntülerini göster
- **Referans resimler:** Sadece referans görüntüleri göster
- **Hatalı resimler:** Bir hatanın işaretlendiği tüm görüntüleri göster



15.12 Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136)

Denetim verileri yönetimi seçenekleri

Yazılım tuşu	Fonksiyon
REFERANS RESMİ	Seçilen görüntüyü referans görüntü olarak işaretle Lütfen dikkate alın: Bir referans görüntü, çalışma alanında tehlikesiz olarak gördüğünüz bir durumu gösterir. Değerlendirmede tüm referans görüntüler dikkate alınır. Bir görüntüyü referans görüntü olarak ekler veya kaldırırsanız bunun görüntü değerlendirmesi sonuçlarına etkisi olur.
RESİM SİL	Seçilen güncel görüntüyü sil
TÜMÜ RESİMLERİ DEĞERLENDİR	Otomatik görüntü değerlendirmesi uygula Kumanda referans görüntülere ve denetim alanlarına bağlı olarak bir görüntü değerlendirmesi uygular.
KONFIGÜ- RASYON	Denetim alanını değiştir veya hataları işaretle Diğer bilgiler: Konfigürasyon, sayfa 605
GERİ	Önceki ekrana geri dön Konfigürasyonu değiştirdiğinizde kumanda bir görüntü değerlendirmesi uygular.

Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136) 15.12

Konfigürasyon

Denetim alanı ve hatalar ile ilgili ayarlarınızı her zaman değiştirebilirsiniz. **KONFIGÜRASYON** yazılım tuşuna basıldığında yazılım tuşu çubuğu değiştirilir ve ayarlarınızı değiştirebilirsiniz.

Yazılım tuşu

Fonksiyon

KONFIGÜ- RASYON	Denetim alanı ve duyarlılık ayarlarını değiştir Bu menüde bir değişiklik yaparsanız görüntü değerlendirmesi sonucu değişebilir.
ALAN ÇİZ	Yeni denetim alanı izme: Görüntü üzerine tıklayabilir ve dikdörtgen bir ereve çizebilirsiniz. Yeni bir denetim alanı ekler ya da belirlenmiş bir denetim alanını değiştirir ya da silerseniz bunun görüntü değerlendirmesine etkileri olur. Tüm referans görüntüler için aynı denetim alanı geçerlidir.
HATA ÇİZMEK	Yeni hata izme: Görüntü üzerine tıklayabilir ve dikdörtgen bir ereve çizebilirsiniz
RESMİ DEğERLENDİR	Kumanda, bu yeni ayarın bu görüntü üzerine etkisinin olup olmadığını veya nasıl etki ettiğini kontrol eder
TÜMÜ RESİMLERİ DEğERLENDİR	Kumanda, bu yeni ayarın tüm görüntüler üzerine etkisinin olup olmadığını veya nasıl etki ettiğini kontrol eder
KAYDET VE GERİ	Güncel görüntüyü kaydet ve önceki ekrana geri dön Konfigürasyonu değiştirdiğinizde kumanda bir görüntü değerlendirmesi uygular.
GERİ	Değişiklikleri iptal et ve önceki ekrana geri dön

15.12 Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü VSC (seçenek no. 136)

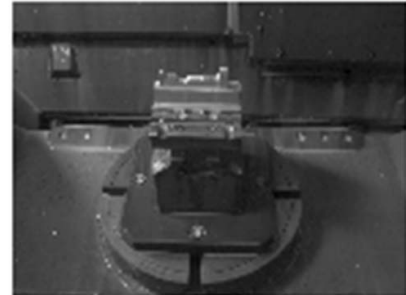
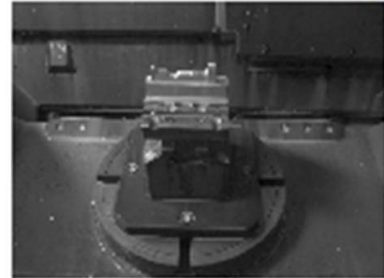
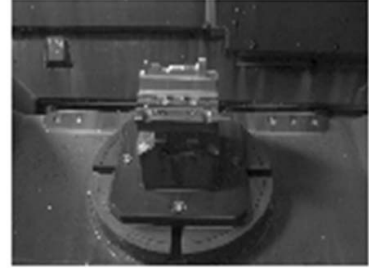
Görüntü değerlendirmesi sonucu

Görüntü değerlendirmesinin sonucu denetim alanına ve referans görüntülere bağlıdır. Bütün görüntülerin değerlendirmesinde her görüntü güncel konfigürasyonla değerlendirilir ve sonucu en son kaydedilen verilerle karşılaştırılır.

Denetim alanını değiştirir veya referans görüntü ekler ya da silerseniz görüntüler aşağıdaki sembollerle işaretlenebilir:

- **Üçgen:** Denetim verilerini değiştirdiniz, ö. bir hata görüntüsünü referans görüntü olarak işaretlediniz veya bir denetim alanını sildiniz. Denetim bu nedenle daha duysız oldu.
Bunun referans görüntülere ve ortalama değer görüntüsüne etkisi vardır. Konfigürasyon değişikliğiniz nedeniyle kumanda, daha önce bu görüntüde kaydedilmiş olan hataları artık algılayamaz! Devam etmek isterseniz denetimin azaltılmış duyarlılığını onaylayın, yeni ayarlar kabul edilir.
- **Tam daire:** Denetim verilerini değiştirdiniz, denetim daha duyarlı bir hale geldi.
- **Boş daire:** Hata mesajı yok: Görüntüde kaydedilmiş tüm sapmalar algılandı, denetim sistemi herhangi bir çelişki algılamadı.

Fehler



16

**El girişi ile
pozisyonlama**

El girişi ile pozisyonlama

16.1 Basit işlemeleri programlama ve işleme

16.1 Basit işlemeleri programlama ve işleme

Basit alışmalar veya aletin n konumlaması için **el girişi ile konumlama** işletim türü uygundur. Burada kısa bir programı HEIDENHAIN Açık Metin Formatı'nda veya DIN/ISO'ya gregirebilirsiniz ve direkt uygulayabilirsiniz. TNC döngüleri de aırılabilir. Program, \$MDI dosyasına kaydedilir. **El giriş ile konumlamada** ek durum göstergesi etkinleştirilir.

Manuel giriş ile konumlandırma uygulayın



Sınırlama

Aşağıdaki fonksiyonlar **Manuel giriş ile konumlandırma** işletim türünde mevcut değildir:

- Serbest kontur programlama FK
- Program bölümü tekrarları
- Alt program tekniği
- RL ve RR hat düzeltmeleri
- Programlama grafiği
- Program ağırısı **PGM CALL**
- Program akış grafiği



- **El girişi ile pozisyonlama** işletim türünü seçin. \$MDI dosyasını istediğiniz şekilde programlayın

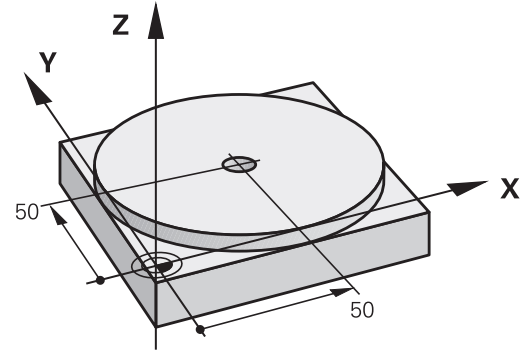


- Program akışını başlatın: **NC BAşLAT** tuşuna basın

Örnek 1

Tekil bir malzeme, 20 mm derinliğindeki delikle donatılmalıdır. Malzeme gerildikten, yönlendirildikten ve referans noktası belirlendikten sonra delik az sayıda program satırı ile programlanır ve uygulanır.

Öncelikle alet doğru tümceleriyle malzeme üzerinde ön konumlandırılır ve 5 mm kadar bir güvenlik mesafesinde delme deliğinin üzerinde konumlandırılır. Daha sonra deliğe döngüsü uygulanır.



0 BEGIN PGM\$MDIMM		
1 TOOL CALL 1 Z S2000		Aleti çağırma: Z alet eksen,
		Mil devri 2000 U/dak
2 L Z+200 R0 FMAX		Aleti içeri sürün (F MAX = hızlı hareket)
3 L X+50 Y+50 R0 FMAX M3		Aleti, F MAX ile delik üzerinde konumlandırın, mil açık
		Aleti, F MAX ile delik üzerinde konumlandırın
4 CYCL DEF 200 DELİK		DELME döngüsünü tanımlayın
Q200=5	;GUVENLIK MES.	Aletin delme deliği üzerinden güvenlik mesafesi
Q201=-15	;DERINLIK	Delme deliği derinliği (İşaret=Çalışma yönü)
Q206=250	;DERIN KESME BESL.	Delik beslemesi
Q202=5	;KESME DERINL.	Geri çekilmeden önceki öngörülen kesme derinliği
Q210=0	;UST BEKLEME SURESI	Saniye olarak her serbest hareketten önceki bekleme süresi
Q203=-10	;YUZEY KOOR.	Malzeme yüzeyi koordinatları
Q204=20	;2. GUVENLIK MES.	Aletin delme deliği üzerinden güvenlik mesafesi
Q211=0,2	;ALT BEKLEME SURESI	Saniye cinsinden delik temelindeki bekleme süresi
Q395=0	;DERINLIK REFERANSI	Alet ucuna veya aletin silindirik parçasına göre derinlik
5 CYCL CALL		DELME döngüsünü çağırın
6 L Z+200 R0 FMAX M2		Aleti serbest hareket ettirin
7 END PGM \$MDI MM		Program sonu

Doğru fonksiyonları:

Diğer bilgiler: doğru L, sayfa 233

DELME döngüsü:

El girişı ile pozisyonlama

16.1 Basit işlemleri programlama ve işleme

Örnek 2: Yuvarlak tezgahlı makinelerde malzeme eğim konumunu giderin

- ▶ 3D tarama sistemi ile temel devri uygulama
Diğer bilgiler: Malzeme eğim konumunun 3D tarama sistemiyle dengeleme , sayfa 581
- ▶ Devir açısını not edin ve temel devrini tekrar kaldırın



- ▶ İşletim türünü seçin: **El girişı ile pozisyonlama**



- ▶ Yuvarlak tezgah eksenini seçin, not edilen devir açısını ve beslemeyi girin örn. **L C+2.561 F50**



- ▶ Girişı tamamlayın



- ▶ **NC BAŞLAT** tuşuna basın: Eğim konumu yuvarlak tezgahın çevrilmesi ile giderilir

\$MDI programlarını kaydedin veya silin

\$MDI dosyası, kısa ve geçici olarak kullanılan programlar için kullanılır. Bir programın buna rağmen kaydedilmesi gerekirse aşağıdakileri uygulayın:



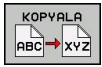
- **Programlama** işletim türünü seçin



- Dosya yönetimini çağırın: **PGM MGT** tuşuna basın



- **\$MDI** dosyasını işaretleyin



- Dosya kopyalama: **KOPYALA** yazılım tuşunu seçin

HEDEF DOSYA =

- \$MDI dosyasının güncel içeriğinin hangi adla kaydedilmesi gerektiğini girin, örn.**DELME**



- **OK** yazılım tuşunu seçin



- Dosya yönetiminden çıkın: **SON** yazılım tuşuna basın**SON**

Diğer bilgiler: Tekil dosya kopyalama, sayfa 130

17

**Program testi ve
Program akışı**

17.1 Grafikler

17.1 Grafikler

Uygulama

TNC, **Program akışı** tekil tümce ve **program akışı** tümce sırası işletim türlerinde ve **program testi** çalışmayı grafik olarak simüle eder.

TNC, aşağıdaki görünümünü sunar:

- Üstten görünüş
- 3 düzlemde gösterim
- 3D gösterimi



Program testi işletim türünde ayrıca bir 3D hat grafiği kullanıma sunulmuştur.

TNC grafiği, silindir şeklindeki aletle işlenen tanımlanmış bir malzemenin gösterimine dayanmaktadır.

TNC, etkin alet tablosunda ek olarak LCUTS, T-ANGLE ve R2 kayıtlarını da dikkate alır.

Model tipi 3D **Grafik ayarı** dönme işletiminde, **toolturn.trn**'den döner aletlerin dönme işletiminde kesme plakalarını görebilirsiniz.

TNC grafiği göstermez, eğer

- Güncel program geçerli bir ham parça tanımlaması içermiyor
- program seçili değilse
- ham parça tanımında, bir alt program yardımıyla BLK-FORM tümcesi henüz işlenmedi



Beş eksenli veya çevrilmiş çalışmalı programlar, simülasyonun hızını düşürebilirler. **Grafik ayarları** MOD menüsünde **model kalitesini** düşürebilir ve böylece simülasyonun hızını artırabilirsiniz.

Program testinin hızını ayarlama



Ayarlanmış olan en son hız, bir akım kesintisine kadar etkin kalır. Kumandanın açılmasından sonra, hız MAX'a ayarlanır.

Programı başlattıktan sonra, TNC simülasyon hızını ayarlayabileceğiniz yazılım tuşlarını gösterir:

Yazılım tuşu	Fonksiyonlar
	Programı işlendiği hızda test edin (programlanan besleme dikkate alınır)
	Simülasyon hızını kademeli artırın
	Simülasyon hızını kademeli azaltın
	Programı mümkün olan maksimum hızda test edin (Temel ayar)

Simülasyon hızını programı başlatmadan önce de ayarlayabilirsiniz:



- Simülasyon hızı ayar fonksiyonunu seçin

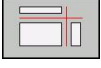


- İsteddiğiniz fonksiyonu yazılım tuşu ile seçin, örn. simülasyon hızını kademeli yükseltin

17.1 Grafikler

Genel bakış: Görünümler

TNC, Program akışı tekil tümce ve program akışı tümce sırası işletim türlerinde ve program testi işletim türünde aşağıdaki yazılım tuşlarını gösterir:

Yazılım tuşu	Görünüm
	Üstten görünüş
	3 düzlemde gösterim
	3D gösterim



Yazılım tuşlarının konumu, seçilen işletim türüne bağlıdır.

Program testi işletim türü, ilaveten aşağıdaki görünümünü sunar:

Yazılım tuşu	Görünüm
	Hacimsel görünüm
	Hacimsel görünüm ve alet yolları
	Alet yolları

Program akışındaki kısıtlama

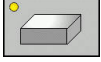


Eğer TNC bilgisayarına karmaşık çalışma görevleri yüklenmişse simülasyonun sonucu hatalı olabilir.

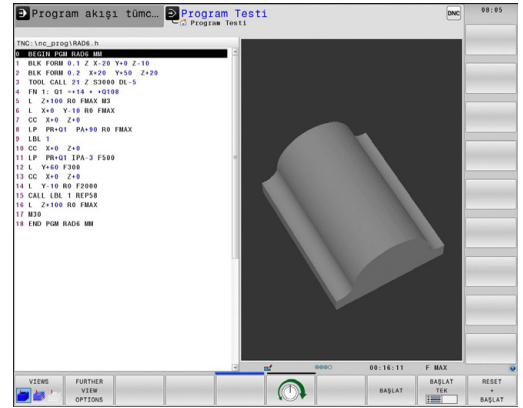
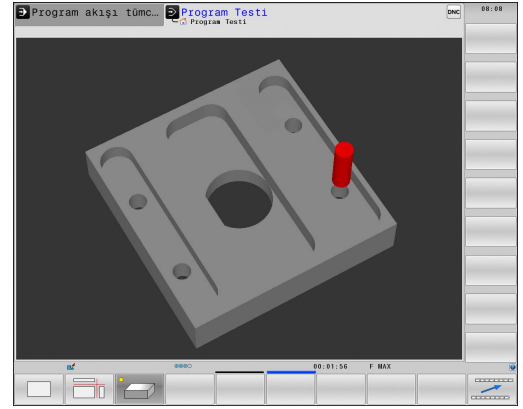
3D gösterim

3D gösterimini seçme:

Yüksek çözünürlüklü 3D görüntülemeyle işlenen malzemenin yüzeyini ayrıntılı olarak görüntüleyebilirsiniz. Simüle edilen ışık kaynağıyla TNC, ışık ve gölgenin gerçek davranışlarını oluşturur.

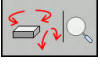


- 3D görünümü yazılım tuşuna basın



17.1 Grafikler

3D görüntüsünü döndürün, büyütün/küçültün ve kaydırın



- Döndürme, büyütme/küçültme fonksiyonlarını seçin: TNC, aşağıdaki yazılım tuşlarını gösterir

Yazılım tuşları	Fonksiyon
	Gösterimi 5° adımlarla dikey döndür
	Gösterimi 5° adımlarla yatay devir
	Gösterimi kademeli olarak büyütün
	Gösterimi kademeli olarak küçültün
	Gösterimi orijinal büyüklüğe ve açığa geri getirme
	► Yazılım tuşu çubuğuna geçin

Yazılım tuşları	Fonksiyon
	Görüntüyü yukarı ve aşağıya kaydırın
	Görüntüyü sola ve sağa kaydırın
	Gösterimi orijinal pozisyona ve açığa geri getirme

Grafik gösterimini fareyle de değiştirebilirsiniz. Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

- Gösterilen modeli üç boyutlu çevirmek için: Farenin sağ tuşunu basılı tutun ve fareyi hareket ettirin. Aynı zamanda Shift tuşuna basarsanız modeli sadece yatay veya dikey olarak döndürebilirsiniz
- Oluşturulan modeli kaydırmak için: Farenin orta tuşunu veya fare tekerleğini basılı tutun ve fareyi hareket ettirin. Aynı zamanda Shift tuşuna basarsanız modeli sadece yatay veya dikey olarak kaydırabilirsiniz
- Belli bir alanı büyötmek için: Sol fare tuşunu basılı tutarak alanı seçin. Sol fare tuşunu bıraktıktan sonra TNC bu görünümü büyötür
- Belli bir alanı hızlı bir şekilde büyötmek veya küçölmek için: Fare tekerleğini öne veya arkaya çevirin
- Standart görünüme geri dönmek için: Shift tuşuna basın ve aynı anda sağ fare tuşuna çift tıklayın. Rotasyon açısı, sadece sağ fare tuşuna çift tıklarsanız korunur

Program testi işletim türündeki 3D gösterimi

Program testi işletim türü, ilaveten aşağıdaki görünümünü sunar:

Yazılım tuşları	Fonksiyon
	Hacimsel görünüm
	Hacimsel görünüm ve alet yolları
	Alet yolları

Program Testi işletim türü, ilaveten aşağıdaki fonksiyonları sunar:

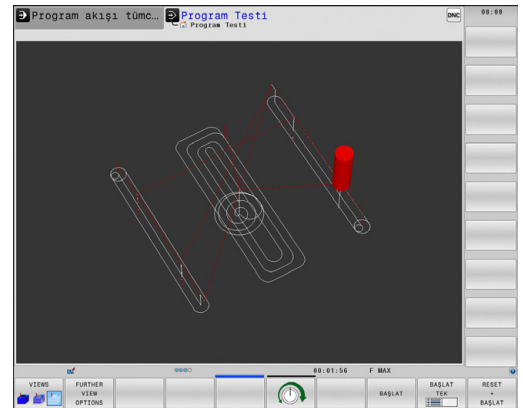
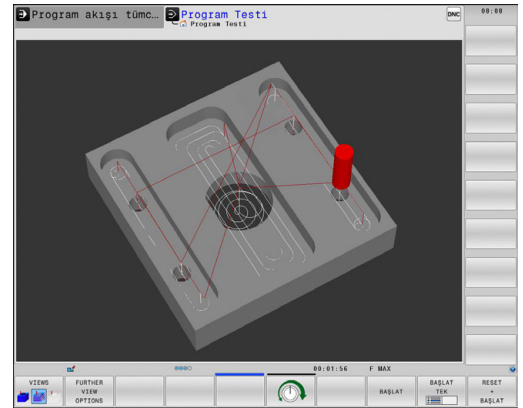
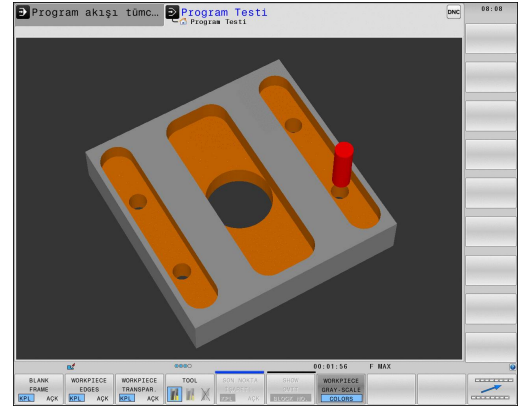
Yazılım tuşları	Fonksiyon
	Ham parça çerçevesini görüntüleyin
	Malzeme kenarlarının 3D modelde vurgulanması
	Malzemeyi şeffaf biçimde gösterin
	Alet yollarının son noktalarını gösterin
	Alet yollarının tümce numaralarını gösterin
	Malzemeyi renkli gösterin



Fonksiyonların kapsamının ayarlanmış model kalitesine bağlı olduğuna dikkat edin. Model kalitesini **grafik ayarları** MOD fonksiyonunda seçin.



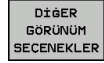
Alet yollarının gösterilmesi vasıtasıyla programlanan TNC'nin hareket yollarını üç boyutlu gösterebilirsiniz. Detayları hemen fark edebilmek için güçlü bir yakınlaştırma fonksiyonu kullanıma sunulmuştur. Harici oluşturulan programları, alet yollarının gösterilmesi vasıtasıyla, çalışmadan önce, istenmeyen çalışma işaretlerini malzemede engellemek için eşitsizlikleri açısından kontrol edebilirsiniz. Noktaların ardıl işlemlerde hatalı verilmesi durumunda işleme işaretleri ortaya çıkar. TNC, hızlı hareketli sürüş hareketlerini kırmızıyla gösterir.



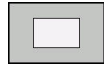
17.1 Grafikler

Üstten görünüş

Program testi işletim türünde üstten görünümü seçin:



- ▶ **Diğer Görünüm Seçenekler** yazılım tuşuna basın



- ▶ **Plan Görünümü** yazılım tuşuna basın

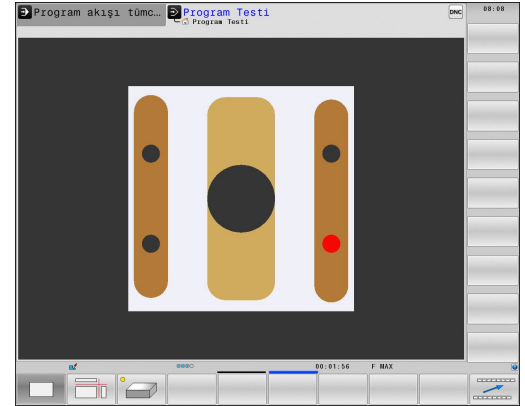
Program akışı tekil tümce ve program akışı tümce sırası işletim türlerinde üstten görünüm seçin:



- ▶ **Grafik** yazılım tuşuna basın



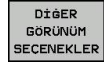
- ▶ **Plan Görünümü** yazılım tuşuna basın



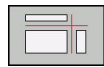
3 düzlemde gösterim

Gösterim, teknik çizim benzeri üç kesim düzlemi ve bir 3D modeli sunulur.

Program testi işletim türünde 3 düzlemde gösterim seçin:



- ▶ **Diğer Görünüm Seçenekler** yazılım tuşuna basın



- ▶ **3 Düzlemde Gösterim** yazılım tuşuna basın

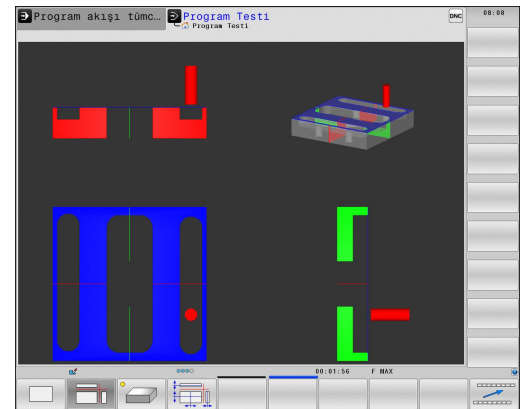
Program akışı tekil tümce ve program akışı tümce takibi işletim türlerinde 3 düzlemde gösterimi seçin:

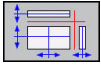


- ▶ **Grafik** yazılım tuşuna basın

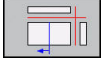


- ▶ **3 Düzlemde Gösterim** yazılım tuşuna basın

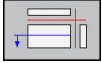


Kesim düzlemlerini kaydırma

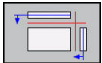
- Kesim düzlemini kaydırma fonksiyonunu seçin:
TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir

Yazılım tuşları**Fonksiyon**

Dikey kesim düzlemini sağ ya da sola kaydırın



Dikey kesim düzlemini öne ya da arkaya kaydırın

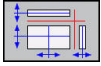


Yatay kesim düzlemini yukarıya ya da aşağıya kaydırın

Kesim düzleminin konumu ekranda kaydırılırken 3D modelinde görünür.

Kesim düzleminin temel ayarı, çalışma düzlemi ham parça ortasında olacak ve alet eksenini ham parçanın üst kenarına yerleştirecek biçimde seçilmiştir.

Kesim düzlemlerini temel ayarlara getirme:



- Kesim düzlemlerinin sıfırlanması fonksiyonunu seçin

17 Program testi ve Program akışı

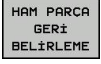
17.1 Grafikler

Grafiksel simülasyonu tekrarlama

Çalışma programı istediğiniz kadar grafiksel simüle edilebilir. Bunun için grafiği tekrar ham parçaya geri getirebilirsiniz.

Yazılım tuşu

Fonksiyon



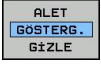
İşlenmemiş ham parçayı gösterin

Aleti görüntüleme

İşletim türünden bağımsız olarak, aleti simülasyon sırasında gösterebilirsiniz.

Yazılım tuşu

Fonksiyon



Program akışı tümce sırası / program akışı tekil tümce



Program testi

Çalışma süresini tespit etme

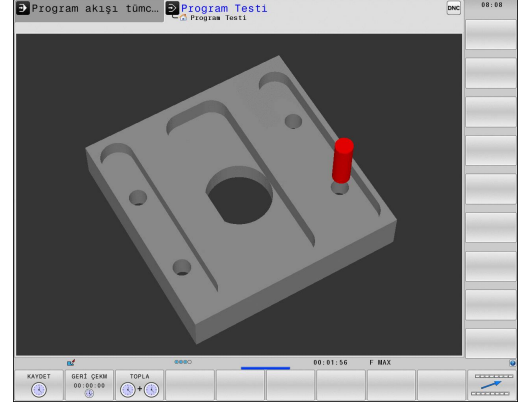
Program testi işletim türünde çalışma süresi

Kumanda alet hareketlerinin süresini hesaplar ve bu çalışma süresini program testinde gösterir. Kumanda bu sırada besleme hareketlerini ve bekleme sürelerini dikkate alır.

Kumanda tarafından hesaplanan süre, üretim sürecinin toplanması için uygundur, çünkü kumanda, makineye bağlı süreleri (örn. alet değişimlerini) dikkate almaz.



Simülasyondaki freze/torna işlemlerinin görüntülenen işleme süreleri, gerçek işleme süreleri ile aynı değildir.



Makine işletim türlerinde çalışma süreleri

Program başlangıcından program sonuna kadar sürenin gösterilmesi. Kopukluklarda süre durdurulur.

Kronometre fonksiyonunu seçme



- Yazılım tuşu çubuğunu, yazılım tuşu seçiminde kronometre fonksiyonu belirene kadar komut edin



- Kronometre fonksiyonunu seçin



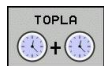
- İstediğiniz fonksiyonu yazılım tuşuyla seçin, örn. gösterilen süreyi kaydedebilirsiniz

Yazılım tuşu

Kronometre fonksiyonları



Gösterilen süreyi kaydetme



Kaydedilen ve gösterilen sürenin toplamını gösterme



Gösterilen süreyi silme

Program testi ve Program akışı

17.2 Çalışma bölümünde ham parçayı gösterin

17.2 Çalışma bölümünde ham parçayı gösterin

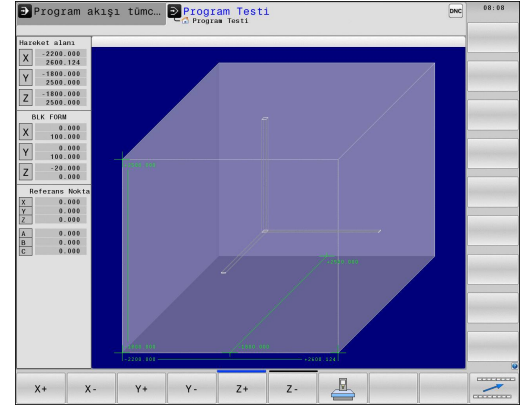
Uygulama

Program Testi işletim türünde ham parçanın konumunu veya referans noktasını makinenin çalışma alanında grafik olarak kontrol edebilirsiniz ve çalışma alanı denetimini, **Program Testi** işletim türünde etkinleştirebilirsiniz: Bunun için **HAM PARÇA İŞLV. MEKAN** yazılım tuşuna basın. **SW NIH ŞAL DENET.** yazılım tuşuyla (ikinci yazılım tuşu çubuğu) fonksiyonu etkinleştirebilir veya devreden çıkarabilirsiniz.

Transparan bir küp, ölçüleri **BLK FORM** tablosunda belirtilen ham parçayı oluşturur. TNC, seçili programın ham parça tanımlamasından boyutları devralır. Ham parça küpü, sıfır noktasının küp işleme alanının içinde bulunan giriş koordinat sistemini tanımlar.

Ham parçanın çalışma bölgesi içinde bulunduğu yer, normal durumlarda program testi için önemsizdir. Çalışma alanı denetimini etkinleştirdiğinizde, ham parça çalışma alanı içine girecek şekilde, ham parçayı "grafik" olarak kaydırmalısınız. Bu işlem için tabloda bulunan yazılım tuşlarını kullanın.

Bundan başka, **Program Testi** işletim türü için güncel referans noktasını etkinleştirebilirsiniz.



Yazılım tuşları	Fonksiyon
X+ X-	Ham parçayı pozitif/ negatif X yönünde kaydırın
Y+ Y-	Ham parçayı pozitif/ negatif Y yönünde kaydırın
Z+ Z-	Ham parçayı pozitif/ negatif Z yönünde kaydırın
	Belirlenen referans noktasını baz alan ham parçayı gösterin
SW Nih şal denet.	Denetleme fonksiyonunun açma veya kapama şalteri



BLK FORM CYLINDER'de de bir küpün çalışma alanında ham parça olarak gösterileceğini dikkate alın.

BLK FORM ROTATION kullanımında çalışma alanında ham parça gösterilmez.

17.3 Program göstergesi fonksiyonları

Genel bakış

TNC, Program akışı tekli tümce ve Program akışı tümce takibi işletim türlerinde, işleme programlarını yandan görüntüleyebileceğiniz yazılım tuşlarını gösterir:

Yazılım tuşu	Fonksiyonlar
	Programda bir ekran sayfası geri gitme
	Programda bir ekran sayfası ileri gitme
	Program başlangıcını seçme
	Program sonunu seçme

17.4 Program testi

17.4 Program testi

Uygulama

Program Testi işletim türünde, programlar ve program parçaları akışını simüle edebilir, bu şekilde program akışındaki program hatalarını azaltabilirsiniz. TNC, desteğini size

- eksik bilgiler,
- eksik bilgiler
- uygulanabilir olmayan atlamalar
- durumlarda size yardımcı olur

Ayrıca aşağıda yer alan ek fonksiyonlardan yararlanabilirsiniz:

- Tümce bazında program testi
- İsteddiğiniz tümcede testi yarıda kesme
- Tümceleri atlama
- Grafik gösterim için fonksiyonlar
- Çalışma süresini tespit etme
- Ek durum göstergesi



Dikkat çarpışma tehlikesi!

TNC, grafik simülasyonlarda makine tarafından tüm gerçek seyir hareketlerini simüle edemez, örn.

- Alet değişimindeki hareketler, makine üreticisinin alet değişim makrosunda veya PLC üzerinden tanımlamışsa
- Makine üreticisinin pozisyona getirmede M fonksiyonu makrosunu tanımlamışsa
- Makine üreticisinin pozisyona getirmeyi PLC üzerinden uygulamışsa

Bu nedenle HEIDENHAIN her programı, titizlikle sürülmesini tavsiye eder, bu durum program testi sırasında hiçbir hata mesajına ve hiçbir görsel hatanın malzemenin üzerinde belirlemesine götürmemişse dahi yapılmalıdır.

TNC, küboid ham parçalarda program testini bir alet çağırılmasından sonra şu pozisyonda başlatır:

- Tanımlanan **BLK FORM** ortasındaki çalışma düzleminde
- Alet eksen 1 mm **BLK FORM** tanımlı **MAX** noktasının üzerindedir

TNC, döner simetrik ham parçalarda program testini bir alet çağırılmasından sonra şu pozisyonda başlatır:

- Çalışma düzleminde X=0, Y=0 pozisyonunda
- Alet ekseninde tanımlı ham parçanın 1 mm üzerinde

Çalışma sırasında belirgin davranışı elde etmek için, alet değişimi sonrasında temel olarak TNC tarafından çarpmadan bir çalışma pozisyonuna hareket ettirmeniz gerekir.



Makine üreticisi, **program testi** işletim türü için de alet değiştirme makrosu tanımlamış olabilir; bu makine davranışını kesin biçimde simüle etmeye yarar. Makine el kitabını dikkate alın!

17.4 Program testi

Program testi uygula



Aktif merkezi alet hafızasında, program testi üzerinden alet tablosunu etkinleştirmiş olmalısınız (Durum S). Bunun için **program testi** işletim türünde, dosya yönetimi vasıtasıyla istenen alet tablosunu seçin.

Torna takımları için seçilen alet tablosuyla uyumlu olan, .trn dosya uzantılı bir torna takımı tablosu seçebilirsiniz. Bunun anlamı, seçilen her iki tablodaki torna takımlarının uyuşması gerektiğidir.

Program testi için herhangi bir Preset tablosu seçebilirsiniz (durum S).

Geçici olarak yüklenen Preset tablosunun 0 satırında **RESET + START** sonrasında otomatik olarak **Preset.pr** (işleme) bünyesinde o anda aktif olan referans noktası görünür. Program testi başlatıldıktan sonra 0 satırı, NC programında başka bir referans noktası belirlenene kadar seçili kalır. Kumanda, > 0 satırlarındaki tüm referans noktalarını seçilen Preset tablosundan okur.

ÇALIŞMA ALANINDA HAM PARÇA fonksiyonu ile program testi için çalışma alanı kontrolünü etkinleştirebilirsiniz.

Diğer bilgiler: Çalışma bölümünde ham parçayı gösterin , sayfa 624



- **Program testi** işletim türünü seçin



- Dosya yönetimini **PGM MGT** tuşuyla görüntüleyin ve test etmek istediğiniz dosyayı seçin

TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir:

Yazılım tuşu Fonksiyonlar

	Ham parçayı sıfırlayın ve tüm programı test edin
	Tüm programı test edin
	Her NC tümcesini tek tek test edin
	Program testini durdurun (Yazılım tuşu sadece program testi başlatıldığında belirir)

Program testini her zaman (çalışma döngüleri içindeyken de) durdurabilir ve devam ettirebilirsiniz. Teste devam edebilmek için aşağıdaki aksiyonları yapmamalısınız:

- Ok tuşlarıyla veya **GOTO** tuşuyla başka tümce seçin
- Programdaki değişiklikleri uygulayın
- Yeni bir program seçin

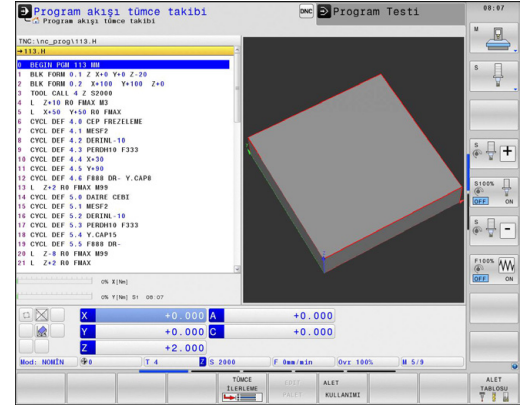
17.5 Program akışı

Uygulama

Program akışı tümce takibi işletim türünde TNC, program sonuna kadar işleme programını düzenli işler veya yarıda kesilene kadar çalıştırır.

Program akışı tekli tümce işletim türünde TNC, her bir satırı NC BAŞLAT tuşuna basılmasıyla tek tek başlatır. Nokta desen döngüleri ve CYCL CALL PAT durumunda kumanda her noktadan sonra durur. ve işletim türlerinde aşağıdaki TNC fonksiyonlarından yararlanabilirsiniz:

- Program akışını iptal etme
- Program akışı belirli bir tümceden sonra
- Tümceleri atlama
- TOOL.T alet tablosu düzenleme
- Q parametresini kontrol edin ve değiştirin
- El çarkı konumlandırmasını bindirme
- Grafik gösterim için fonksiyonlar
- Ek durum göstergesi



17.5 Program akışı

Çalışma programını gerçekleştirme

Ön hazırlık

- 1 Malzemeyi makine tezgahına bağlayın
- 2 Referans noktasını ayarlayın
- 3 Gerekli tabloları ve palet dosyalarını seçin (Durum M)
- 4 İşleme programını seçme (durum M)



Besleme ve mil devrini potansiyometreler yardımıyla değiştirebilirsiniz.



NC programını yürütmek isterseniz **FMAX** yazılım tuşu üzerinden besleme hızını düşürebilirsiniz. Azaltma, tüm giriş ve besleme hareketleri için geçerlidir. Tarafınızdan belirlenen değer, makineyi kapatıp/açmanızla birlikte etkinlikten çıkar. Her biri tespit edilmiş maksimum besleme hızlarını çalıştırdıktan sonra yeniden oluşturmak için ilgili sayısal değeri yeniden girmelisiniz. Bu fonksiyonun davranışı makineye bağlıdır. Makine el kitabını dikkate alın!

Tümce sırası program akışı

- İşleme programını **NC BAŞLAT** tuşuyla başlatın

Tekil tümce program akışı

- İşleme programının her tümcesini **NC BAŞLAT** tuşuyla tek tek başlatın

İşlemeyi yarıda kesme

Program akışını yarıda kesmek için çeşitli olanaklarınız var:

- Program kontrollü kesintiler
- Manuel kesinti

Kumanda, program akışının güncel durumunu durum göstergesinde gösterir:

Sembol	Anlamı
	Program başlatıldı
	Program kesildi
	Program durduruldu

Kesilen program akışı durdurulan durumdan farklıdır, kesilen program akışı kullanıcıya başka eylemlerin yanında aşağıdaki eylemleri mümkün kılar:

- İşletim türü seçimi
- Q parametrelerinin **Q INFO** fonksiyonu yardımıyla değiştirilmesi
- **M1** ile programlanmış seçime bağlı kesinti ayarının değiştirilmesi
- NC tümcelerinin / ile programlanmış atlamalarının ayarının değiştirilmesi



M2 ve **M30** ek fonksiyonları ile **NC DURDUR** ve **INTERN DURDUR** fonksiyonları program akışını kesmez, program akışını durdurur.

Kumanda, program akışı sırasında hata kaydederse çalışmayı otomatik olarak durdurur.

Program kontrollü kesintiler

Yarıda kesme işlemini doğrudan işleme programında belirleyebilirsiniz. Kumanda, program akışını aşağıdaki girdilerden birini içeren NC tümcesinde durdurur:

- Programlı durdurma **STOP** (ek fonksiyon var veya yok)
- Programlı durdurma **M0**
- Şartlı durdurma **M1**



M6 ek fonksiyonu da aynı şekilde program akışı kesintisi için kullanılabilir. Ek fonksiyonun fonksiyon kapsamını makine üreticisi tespit eder.

17.5 Program akışı

Manuel kesinti

Bir işleme programı sırasında **Program akışı tümce takibi** işletim türü çalıştırılıyorsa **Program akışı tekil tümce** işletim türünü seçin. Kumanda, güncel çalışma adımı uygulandıktan sonra işlemeyi keser.

İşlemeyi durdurma ve sonlandırma

- ▶ **NC DURDUR** tuşuna basın



- > Kumanda, güncel NC tümcesini sonlandırmaz
- > Kumanda, durum göstergesinde durdurulan durumun sembolünü gösterir
- > Ör. işletim türü değiştirme gibi eylemler mümkün değildir
- > **NC BAŞLAT** tuşuyla programı sürdürmek mümkündür

- ▶ **INTERN DURDUR** yazılım tuşuna basın



- > Kumanda, durum göstergesinde program iptalinin sembolünü kısa süreyle gösterir



- > Kumanda, durum göstergesinde sonlandırılan, devre dışı durumun sembolünü gösterir
- > Ör. işletim türü değiştirme gibi eylemler tekrar mümkün olur

Makine eksenini yarıda kesilmesinden sonra işleyin

Makine eksenlerini kesinti sırasında, **Manuel İşletim** türündeki gibi hareket ettirebilirsiniz.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Hareketli çalışma düzleminde program akışını yarıda keserseniz **3D ROT** yazılım tuşuyla koordinat sistemini hareketli/hareketsiz ve aktif alet eksen yönü seçenekleri arasında değiştirebilirsiniz.

Eksen yön tuşları, el çarkı ve yeniden seyir mantığı fonksiyonları TNC tarafından değerlendirilir. Serbest hareket sırasında, doğru koordinat sisteminin etkin olmasına dikkat edin ve devir eksenlerinin açı değerlerinin gerektiğinde 3D ROT menüsünde kayıtlı olup olmadığına dikkat edin.

Uygulama örneği: Alet kırılması sonrasında mili serbest hareket ettirme

- Çalışmayı yarıda kesin
- Eksen yön tuşlarını etkinleştirin: **MANUEL İŞLEM** yazılım tuşuna basın
- Makine eksenlerini eksen yön tuşlarıyla hareket ettirin



Bazı makinelerde **MANUEL İŞLEM** yazılım tuşu sonrasında eksen yön tuşlarının etkinleştirilmesi için **NC BAŞLAT** tuşuna basılması gerekir. Makine el kitabını dikkate alın!

17.5 Program akışı

Program akışının bir kesinti sonrasında sürdürülmesi



Bir NC programını **INTERN DURDUR** yazılım tuşu yardımıyla iptal ederseniz işlemeyi program başlangıcında veya **TÜMCE İLERLEME** fonksiyonu yardımıyla başlatmanız gerekir.

İşleme döngülerinde tümce ilerleme daima döngü başlangıcında gerçekleşir. Program akışını bir işleme döngüsü sırasında keserseniz kumanda, bir tümce ilerleme sonrasında önceden uygulanmış işleme adımlarını tekrarlar.

Program akışını bir program bölümü tekrarı içinde veya bir alt program içerisinde keserseniz bu kesinti yerine **TÜMCE İLERLEME** fonksiyonuyla tekrar gelmeniz gerekir.

Bir program akışı kesintisinde TNC,

- son çağrılan aletin bilgilerini
- etkin koordinat dönüştürmelerini (örn. sıfır noktası kaydırma, dönme, yansıtma)
- son tanımlanan daire merkezinin koordinatlarını kaydeder



Kaydedilen bilgiler sıfırlanana kadar aktif kaldığını unutmayın (örn. yeni bir program seçerek).

Kaydedilen veriler, bir kesinti sırasında makine eksenlerinin manuel hareket ettirilmesinden sonra kontura yeniden yaklaşmak (**POZİSYON SÜRÜŞ BAŞ** yazılım tuşu) için kullanılır.

Program akışını NC başlat tuşuyla sürdürün

Programı aşağıdaki türlerden biriyle durdurduysanız program akışını kesinti sonrasında **NC BAŞLAT** tuşuyla sürdürebilirsiniz:

- **NC DURDUR** tuşuna basıldı
- Programlanmış kesinti

Bir hata sonrasında program akışını devam ettirme

Silinebilir hata bildiriminde:

- ▶ Arıza nedenini giderin
- ▶ Ekrandaki hata mesajını silin: **CE** tuşuna basın
- ▶ Yeniden start veya program akışını yarıda kesildiği yerden itibaren, devam ettirin

Silinemeyen hata bildiriminde

- ▶ **END** tuşunu iki saniye süresince basılı tutun, TNC sıcak başlatma işlemi uygular
- ▶ Hatanın nedenini ortadan kaldırın
- ▶ Yeniden start

Arıza tekrarlandığında, arıza mesajını not edin ve müşteri hizmetlerini arayın.

Elektrik kesilince serbest sürüş



Serbest sürüş işletim türü, makine üreticisi tarafından etkinleştirilmeli ve uyarlanmalıdır. Makine el kitabınızı dikkate alın!

Serbest sürüş işletim türü ile bir elektrik kesintisinin ardından aleti serbest bırakabilirsiniz.

Serbest sürüş işletim türü, aşağıdaki durumlarda seçilebilir:

- Akım kesintisi
- Röle için kontrol gerilimi yok
- Referans noktası aşılması

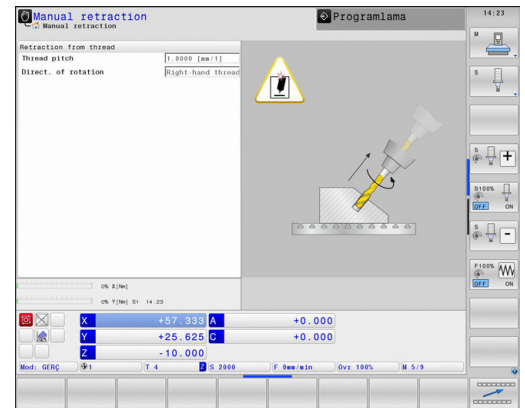
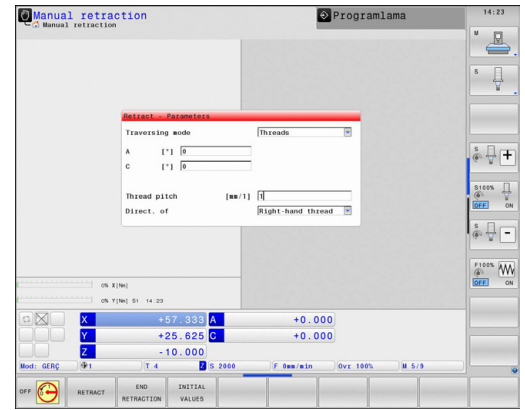
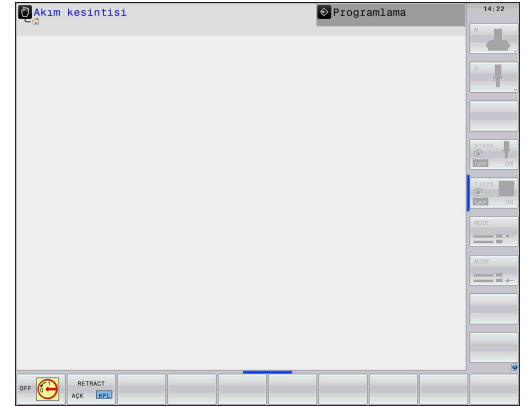
Serbest sürüş işletim türü, aşağıdaki hareket modlarını sunar:

Mod	Fonksiyon
Makine eksenleri	Bütün eksenlerin asıl koordinat sistemindeki hareketleri
Döndürülmüş sistem	Bütün eksenlerin etkin koordinat sistemindeki hareketleri Etkin parametreler: hareketli eksenlerin pozisyonu
Alet eksen	Alet ekseninin etkin koordinat sistemindeki hareketleri
Diş	Alet ekseninin mil denge hareketiyle etkin koordinat sisteminde hareketleri Etkin parametreler: diş eğimi ve dönme yönü



TNC'nizde çalışma düzlemi döndürme (seçenek no. 8) fonksiyonu etkinleştirilmişse **döndürülmüş sistem** hareket modunu kullanabilirsiniz.

TNC, hareket modunu ve ilgili parametreleri önceden otomatik olarak seçer. Hareket modu veya parametreler doğru seçilmemişse bunları manuel olarak ayarlayabilirsiniz.



17.5 Program akışı



Dikkat çarpışma tehlikesi!

TNC, referanslanmamış eksenler için en son kaydedilen eksen değerlerini kabul eder. Bu eksen değerleri, genel olarak eksen pozisyonlarına tamı tamına tekabül etmez!

Bu durum, başka sonuçların yanı sıra, TNC'nin alet yönüne hareketi sırasında aletin gerçek alet yönü boyunca tam doğru biçimde hareket etmemesi sonucunu doğurur. Alet halen malzemeyle temas halindeyse bu, malzeme ve alette gerilimlere veya hasarlara yol açabilir. Bir malzeme ve alette gerilim veya hasar, bir elektrik kesintisinde sonra eksenlerin kontrol edilemeyen hareketi veya frenlenmesi yüzünden de meydana gelebilir. Alet halen malzemeyle temas halindeyse eksenleri dikkatli hareket ettirin. Besleme Override değerini küçük değerlere ayarlayın. El çarkını devreye sokarsanız küçük bir besleme faktörü seçin.

Referanslanmayan eksenler için hareket alanı denetimi mevcut değildir. Hareket ettirirken eksenleri gözlemleyin. Hareket alanı sınırlarına yaklaşmayın.

Örnek

Hareketli çalışma düzleminde bir dişli kesme döngüsü işlendiği sırada elektrik kesildi. Dişli matkabı serbest sürüşe getirmeniz gerekir:

- TNC'nin ve makinenin besleme gerilimini devreye alın: TNC işletim sistemini başlatır. Bu işlem birkaç dakika alabilir. Ardından TNC, ekranın üst satırında akım kesintisi diyalogunu gösterir



- **Serbest sürüş** işletim türünü etkinleştirin: **SERBEST SÜRÜŞ** yazılım tuşuna basın. TNC, **serbest sürüş seçildi** mesajını gösterir



- Akım kesintisini onaylayın: **CE** tuşuna basın. TNC, PLC programını tercüme eder



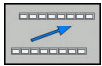
- Kontrol gerilimini açın: TNC, acil kapatma devresinin fonksiyonunu kontrol eder. En az bir eksen referanslanmamışsa gösterilen pozisyon değerlerini gerçek eksen değerleriyle karşılaştırmanız ve uygunluğu onaylamanız gerekir, gerekirse diyalogu takip edin

- Ön seçili hareket modunu kontrol edin: Gerekirse **DIŞ** ögesini seçin
- Ön seçili diş eğimini kontrol edin: Gerekirse diş eğimini girin
- Ön seçili dönüş yönünü kontrol edin: Gerekirse diş dönüş yönünü seçin
Sağdan diş: Mil, malzemeye sürme sırasında saat yönünde, malzemeden dışarı sürmede saatin tersi yönünde döner
Soldan diş: Mil, malzemeye sürme sırasında saatin tersi yönünde, malzemeden dışarı sürmede saat yönünde döner



- Serbest sürüşü etkinleştirin: **GERI ÇEKME** yazılım tuşuna basın

- Serbest sürüş: Aleti eksen yön tuşları veya elektronik el çarkıyla serbest sürün
Eksen tuşu Z+: Malzemeden dışarı sürüş
Eksen tuşu Z-: Malzemeye sürüş



- Serbest sürüşü terk edin: Önceki yazılım tuşu düzlemine geri dönün



- **Serbest sürüş** işletim türünü sonlandırın: **SERBEST SÜRÜŞÜ SONLANDIR** yazılım tuşuna basın. TNC, **serbest sürüş** işletim türünün sonlandırılıp sonlandırılmayacağını kontrol eder; gerekirse diyalogu takip edin

- Güvenlik sorusunu cevaplayın: Aletin serbest sürüşü doğru yapılmadıysa **HAYIR** yazılım tuşuna basın. Aletin serbest sürüşü doğru yapıldıysa **EVET** yazılım tuşuna basın. TNC, **serbest sürüş seçildi** diyalogunu gizler
- Makineyi başlatın: Gerekliyse referans noktalarının üzerinden geçin
- İstenen makine durumunu oluşturun: Gerekirse döndürülmüş çalışma düzlemini eski konumuna getirin

17.5 Program akışı

Programa herhangi bir giriş (tümce girişi)



TÜMCE İLERLEME fonksiyonu, makine üreticisi tarafından etkinleştirilmeli ve uyarlanmalıdır. Makine el kitabını dikkate alın!

TÜMCE İLERLEME fonksiyonu ile NC programını serbest seçebilir bir NC tümcesinden itibaren işleyebilirsiniz. Bu NC tümcesine kadar olan malzeme işlemesi, kumanda tarafından hesaplanarak dikkate alınır.



Palet yönetimi ile birlikte **TÜMCE İLERLEME** fonksiyonunu palet tablosu ile bağlantılı olarak da kullanabilirsiniz.

Bir NC programını **INTERN DURDUR** yazılım tuşuyla iptal etmişseniz o zaman TNC size, NC programını iptal ettiğiniz yerden giriş yapmanız için otomatik olarak NC tümcesini verir. Bu husus, çağıran NC programının klasöründe bulunmak zorunda olmayan harici NC programlarının iptal edilmesi durumunda da geçerlidir.



Bir palet tablosunun çalışmasını iptal ederseniz kumanda, **TÜMCE İLERLEME** fonksiyonu için her zaman iptal edilen NC programının ilk NC tümcesi verir.



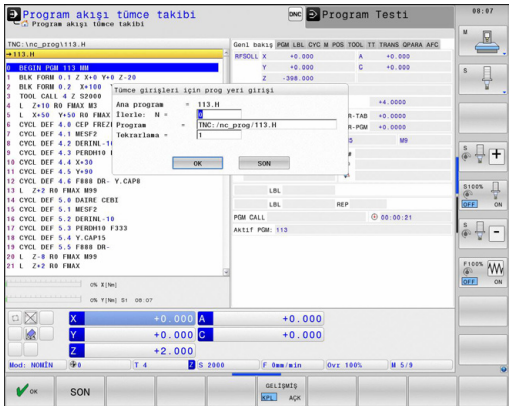
Gerekli tüm NC programları ve tabloların **Program akışı tekil tümce ve Program akışı tümce takibi** işletim türlerinde seçilmiş olması (statü M) veya NC programından çağırılması gerekir.

Programın tümce ilerlemenin sonuna kadar programlı bir kesinti içermesi durumunda tümce ilerleme orada kesilir. Tümce ilerlemeyi sürdürmek için **NC BAŞLAT** tuşuna basın.

Tümce ilerleme sonrasında takımın, **POZİSYON SÜRÜŞ BAŞ** fonksiyonu ile tespit edilen pozisyona sürülmesi gerekir.

Takım verileri, ancak takım çağrıldıktan sonra ve devamındaki konumlama tümcesiyle etkinleşir.

Tüm tarama sistemi döngüleri, tümce girişlerinde TNC tarafından atlanılacaktır. Döngüler tarafından tarif edilen sonuç parametreleri, eğer gerekirse değer almayacaktır.





Tümce akışını, bir alet değişiminin ardından çalışma programında şu durumlar söz konusu ise kullanmamalısınız:

- Programı bir FK sekansında başlattıysanız
- Streç filtresini etkinleştirmişseniz
- Programı bir dişli döngüsünde (döngü 17, 206, 207 ve 209) ya da takip eden NC tümcesinde başlattıysanız
- 0, 1 ve 3 tarama sistemi döngülerini program başlangıcından önce kullandıysanız

- ▶ Güncel programın ilk tümcesini tümce ilerlemenin başlangıcı olarak seçin: **GOTO "0"** girin



- ▶ Tümce ilerlemeyi seçin: **TÜMCE İLERLEME** yazılım tuşuna basın
- ▶ **İlerle: N** = İlerlemenin son bulacağı NC tümcesinin numarasını girin
- ▶ **Program** =NC programının adını ve yolunu kontrol edin, girin veya NC tümcesinin içinde bulunduğu **PGM MGT** tuşu yardımıyla seçin
- ▶ **Tekrarlama** = NC tümcesinin bir program bölümü tekrarının içinde durması halinde tümce ilerlemede dikkate alınacak olan tekrar sayısını girin
- ▶ Tümce ilerlemeyi onayla: **OK** yazılım tuşuna basın
- ▶ Tümce ilerlemeyi başlat: **NC BAŞLAT** tuşuna basın
- ▶ Kontura yaklaş



Palet tablolarındaki **TÜMCE İLERLEME** parametresinde ek olarak **Palet numarası** = giriş alanını tanımlamanız gerekir. Bu giriş, **NR** palet tablosunun satırı ile ilgilidir. Bir NC programı bir palet tablosunda sıkça görülebileceğinden bu giriş her zaman gereklidir.

GOTO tuşuyla geçiş



GOTO tuşu ve NC tümce numarasıyla girişte, ne TNC ne de PLC, güvenli bir giriş sağlayan herhangi bir fonksiyon uygulamaz.

GOTO tümce numarası tuşu ile bir alt programa geçiş yaparsanız:

- TNC, alt program sonunun üzerine okur (**LBL 0**)
- TNC, M126 (Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirin) fonksiyonunu sıfırlar

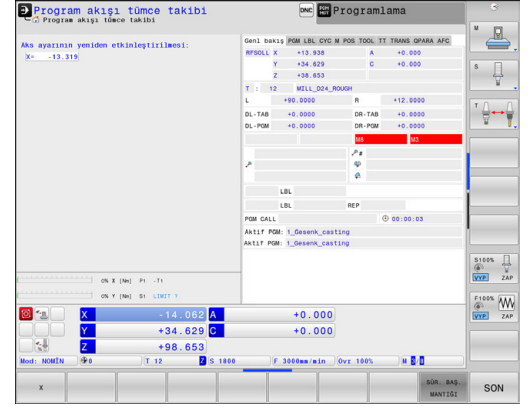
Bu durumlarda esas olarak tümce ilerleme fonksiyonuyla giriş yapın!

17.5 Program akışı

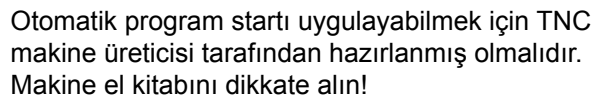
Yeniden kontura seyir

POZİSYON SÜRÜŞ BAŞ fonksiyonu ile TNC aleti aşağıdaki konumlarda malzeme konturuna gider:

- **INTERN DURDUR** olmadan gerçekleştirilmiş bir kesinti sırasında makine ekseninin hareket ettirilmesinden sonra yeniden yaklaşma
- **Ör.DAHİLİ DURDUR** ile bir kesinti sonrasında **N TÜMCESİNE İLERLE** ile yapılan bir ilerlemeden sonra tekrar yaklaşma **INTERN DURDUR**
- Bir program kesintisi sırasında kontrol döngüsünün açılmasından sonra bir eksenin pozisyonu değişmişse (makineye bağlıdır)
 - ▶ Kontura yeniden yaklaş öğesini seçin: **POZİSYON SÜRÜŞ BAŞ** yazılım tuşuna basın
 - ▶ Gerekirse makine durumunu geri yükleyin
 - ▶ Eksenleri, TNC'nin ekranda önerdiği sırada işleyin: **NC BAŞLAT** tuşuna basın veya
 - ▶ Eksenleri istediğiniz sırada hareket ettirin: X, Z vb. yazılım tuşlarına basın ve her seferinde **NC BAŞLAT** tuşuyla etkinleştirin
 - ▶ İşlemeyi sürdürün: **NC BAŞLAT** tuşuna basın

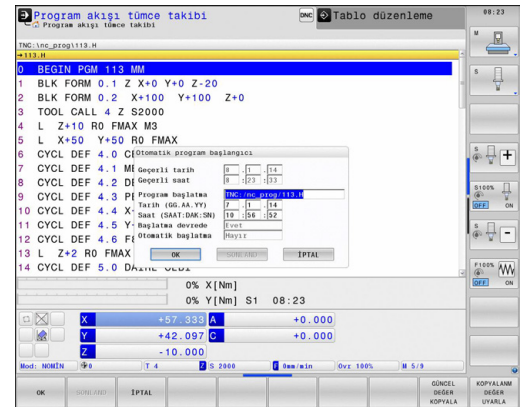
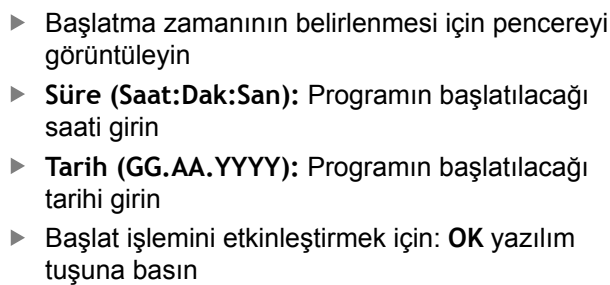


Uygulama



Kapalı bir çalışma alanı olmadığından, otomatik başlat fonksiyonu makinelerde kullanılmamalıdır.

Bir programı akışı işletim türünde **OTO BAŞLAT** yazılım tuşu üzerinden girebileceğiniz bir zamanda ilgili işletim türünde etkin programı başlatabilirsiniz:



17.7 Tümceleri atlama

17.7 Tümceleri atlama

Uygulama

Programlama sırasında "/" işareti ile işaretlemiş olduğunuz tümceleri **Program Testi** veya **Seri sonu/tekil serisi program akışı** bünyesinde atlayabilirsiniz:



- ▶ "/" işaretli NC tümceleri uygulanmasın veya test edilmesin: Yazılım tuşunu **AÇIK** konumuna getirin



- ▶ "/" işaretli NC tümceleri uygulansın veya test edilsin: Yazılım tuşunu **KAPALI** konumuna getirin



Bu fonksiyon **TOOL DEF** tümcelerine etki etmez.
Seçilen son ayar, elektrik kesilmesi olsa dahi sabit kalacaktır.

"/" işaret ekle

- ▶ **Programlama** işletim türünde silinecek işaretin içinde olduğu tümceyi seçin



- ▶ **EKLE** yazılım tuşunu seçin

„/“ karakterini silin

- ▶ **Programlama** işletim türünde gizleme işaretinin silineceği tümceyi seçin



- ▶ **KALDIR** yazılım tuşunu seçin

17.8 İsteğe göre program akışı duraklatma

Uygulama



Bu fonksiyonun davranışı makineye bağlıdır.
Makine el kitabını dikkate alın!

TNC, tercihli biçimde program akışını, bir M1 programlanmış olan tümcelerde yarıda keser. M1 fonksiyonunu **Program akışı** işletim türünde kullanırsanız TNC, mili ve soğutucu maddeyi kapatmaz.



- **Program akışı** veya **Program Testi** işletim türleri M1 içeren tümcelerde kesilmesin: Yazılım tuşunu **KAPALI** konumuna getirin



- **Program akışı** veya **Program Testi** işletim türleri M1 içeren tümcelerde kesilsin: Yazılım tuşunu **AÇIK** konumuna getirin

18

MOD
Fonksiyonları

MOD Fonksiyonları

18.1 MOD fonksiyonu

18.1 MOD fonksiyonu

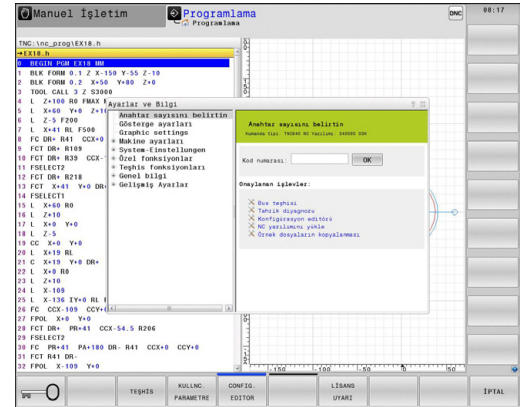
MOD fonksiyonu üzerinden ek gösterge ve giriş olanakları seçebilirsiniz. Ayrıca korunan alana girişi sağlamak için anahtar sayılar girebilirsiniz.

MOD fonksiyonlarını seçme

MOD fonksiyonları ile genel bakış penceresini açmak:

MOD

- ▶ MOD fonksiyonlarını seçin: **MOD** tuşuna basın. TNC, mevcut MOD fonksiyonlarının gösterildiği bir açılır pencere açar



Ayarları değiştir

MOD fonksiyonlarında, fare kullanımı dışında klavyenin navigasyonu da mümkündür:

- ▶ Sağ pencerede bulunan giriş alanının Tab tuşu ile sol pencerede bulunan MOD fonksiyonları seçiminde geçiş yapın
- ▶ MOD fonksiyonu seçmek
- ▶ Tab tuşu ya da ENT tuşu ile giriş alanına geçiş yapın
- ▶ Fonksiyona göre değer girin ve **OK** ile onaylayın ya da seçim yapın ve **Devralma** ile onaylayın



Birden çok ayar olanakları kullanıma sunuluyorsa **GOTO** tuşuna basarak pencere görüntüleyebilir, buradan tüm ayarlama olanaklarını derli toplu görebilirsiniz. **ENT** tuşuyla ayarı seçin. Ayarları değiştirmek istemiyorsanız pencereyi **END** tuşuyla kapatın.

MOD fonksiyonundan çıkış

- ▶ MOD fonksiyonunu sonlandırın: **SON** veya **END** tuşuna basın

MOD fonksiyonuna genel bakış

Seçilen çalışma türünden bağımsız olarak aşağıdaki fonksiyonlar mevcuttur:

Anahtar sayısını girin

- Anahtar sayısı

Gösterge ayarları

- Pozisyon göstergeleri
- Pozisyon göstergesi için ölçüm birimi (mm/inç)
- MDI için programlama girdisi
- Saati göster
- Bilgi satırını göster

Grafik ayarları

- Model tipi
- Model kalitesi

Makine ayarları

- Kinematik
- Hareket sınırları
- Alet kullanım dosyaları
- Harici erişim

Sistem ayarları

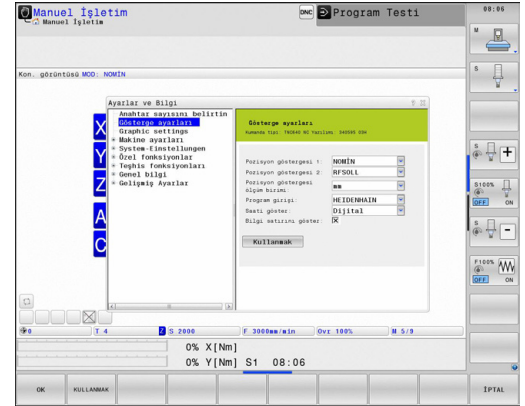
- Sistem saatini ayarlayın
- Ağ bağlantısını tanımlayın
- Ağ: IP konfigürasyonu

Teşhis fonksiyonları

- Bus teşhisi
- Tahrik teşhisi
- HeROS bilgisi

Genel bilgiler

- Yazılım sürümü
- FCL bilgisi
- Lisans bilgisi
- Makine zamanları



MOD Fonksiyonları

18.2 Grafik ayarları

18.2 Grafik ayarları

Grafik ayarları MOD fonksiyonuyla model tipi ve kalitesini seçebilirsiniz.

Grafik ayarlarını aşağıdaki şekilde seçersiniz:

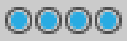
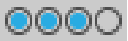
- ▶ MOD menüsüne **Grafik ayarları** grubunu seçin
- ▶ Model tipini seçin
- ▶ Model kalitesini seçin
- ▶ **DEVREAL** yazılım tuşuna basın
- ▶ **OK** yazılım tuşuna basın

TNC grafik ayarı için aşağıdaki simülasyon parametrelerini seçebilirsiniz:

Model tipi

Gösterilen sembol	Seçim	Özellikler	Uygulama
	3D	çok ayrıntılı, fazla zaman ve bellek gerektirir	Arkadan kesmeli freze çalışması, Freze dönme çalışması
	2.5D	hızlı	Arkadan kesmesiz freze çalışması
	model yok	çok hızlı	Hat grafiği

Model kalitesi

Gösterilen sembol	Seçim	Özellikler
	çok yüksek	yüksek veri oranı, alet geometrisinin tam resmi, kayıt son noktaları ve numaralarının resimlenmesi mümkün,
	yüksek	yüksek veri oranı, alet geometrisinin tam resmi
	orta	orta veri oranı, alet geometrisi yaklaşması
	düşük	düşük veri oranı, alet geometrisinin az yaklaşması

18.3 Makine ayarları

Harici erişim



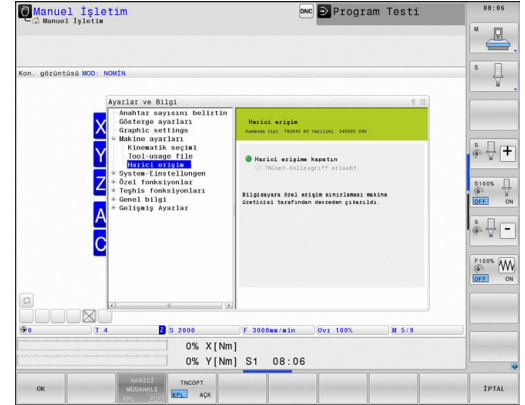
Makine üreticisi, harici erişim olanaklarını konfigüre edebilir. Makine el kitabını dikkate alın!

Makineye bağımlı fonksiyon: **TNCOPT** yazılım tuşuyla, harici bir diyagnoz ve işleme alma yazılımı için erişime izin verebilir veya engelleyebilirsiniz.

Harici erişim MOD fonksiyonuyla TNC eriminizi etkinleştirebilir veya engelleyebilirsiniz. Harici erişimi engellediyseniz TNC ile bağlantı kurmak ve verileri bir ağ veya TNCremo veri transfer yazılımı gibi bir seri bağlantı üzerinden paylaşmak artık mümkün değildir.

Harici erişime engelleme:

- ▶ MOD menüsünde şu grubu seçin: **Makine ayarları**
- ▶ **Harici erişim** menüsünü seçin.
- ▶ **HARİCİ MÜDAHALE AÇIK/KAPALI** yazılım tuşunu **KAPALI** konuma getirin
- ▶ **OK** yazılım tuşuna basın



Bilgisayara özel erişim denetimi

Makine üreticiniz, bilgisayara özel erişim denetimini kurarsa (makine parametresi **CfgAccessControl** No. 123400) erişim için 32'ye kadar bağlantıya izin verebilirsiniz. Yeni bir bağlantı oluşturmak için **yeni ekle** tuşunu seç. TNC, akabinde bağlantı bilgilerini yönetebileceğiniz bir giriş penceresi açar.

Erişim ayarları

Ana bilgisayar adı	Harici bilgisayarın ana bilgisayar adı
Ana bilgisayarın IP Adresi	Harici bilgisayarın ağ adresi
Açıklama	Ek bilgiler (metin, genel bakış listesinde gösterilir)

Tip:

Ethernet	Ağ bağlantısı
Com 1	Seri arayüz 1
Com 2	Seri arayüz 2

Erişim hakları:

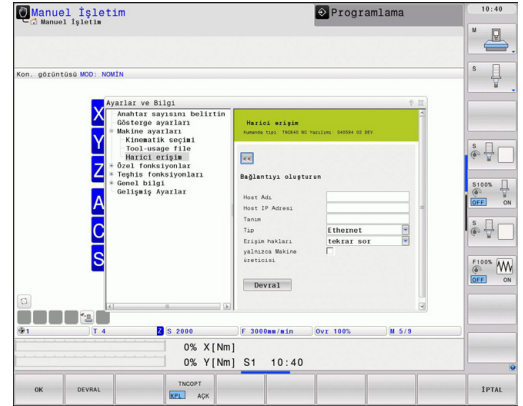
Sor	Harici erişimde TNC bir sorgu diyalogu açar
Reddet	Ağ bağlantısına izin verilmez
İzin ver	Size sorulmadan ağ bağlantısına izin verilir
Yalnızca Makine üreticisi	Bağlantı yalnızca bir anahtar girilerek (makine üreticisi tarafından) yapılabilir

Bir bağlantıya **Sor** erişim hakkını atarsanız bu adresten erişim gerçekleştiğinde TNC bir açılır pencere gösterir. Açılır pencerede harici erişimi kabul veya reddetmeniz gerekir.

Harici erişim	Yetkilendirme
Evet	Bir seferliğine izin ver
Daima	Kalıcı olarak izin ver
Asla	Kalıcı olarak reddet
Hayır	Bir seferliğine reddet



Genel bakış listesinde aktif bağlantı yeşil bir sembolle işaretlenmiştir.
Erişim yetkisine sahip olmayan bağlantılar genel bakış listesinde gri renkte gösterilir.



Kinematik seçme

Kinematik seçim fonksiyonu, makine üreticisi tarafından serbest etkinleştirilmeli ve uyarlanmalıdır. Makine el kitabını dikkate alın!

Bu fonksiyonu, kinematikleri aktif makine kinematığıyla uyuşmayan programları test etmek için kullanabilirsiniz. Makine üreticiniz farklı kinematikleri makinenize uygulamış ve seçim için etkinleştirmişse MOD fonksiyonu üzerinden bu kinematiklerden birini etkinleştirebilirsiniz. Program testi için bir kinematik seçtiğinizde makine kinematığı bundan etkilenmez.

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Makine işletimi için başka bir kinematığına geçtiyseniz TNC bundan sonraki tüm işlem hareketlerini değiştirilen kinematikle gerçekleştirir. Malzemenizin kontrolü için program testinde doğru kinematığı seçmeye dikkat edin.

18.4 Sistem ayarları

Sistem saatini ayarlayın

Sistem saatini ayarla MOD fonksiyonuyla, saat dilimi, tarih ve saati manuel veya bir NTP sunucu senkronizasyonu yardımıyla ayarlayabilirsiniz.

Sistem saatini manuel ayarlayın:

- ▶ MOD menüsünde **sistem ayarları** grubunu seçin
- ▶ **TARİH/SAAT AYARLA** yazılım tuşuna basın
- ▶ **Saat dilimi** alanında saat diliminizi seçin
- ▶ **Saati manuel olarak ayarla** kaydını seçmek için **LOCAL/NTP** yazılım tuşuna basın
- ▶ Gerekliyse tarih ve saati değiştirin
- ▶ **OK** yazılım tuşuna basın

Sistem saatini bir NTP sunucusu yardımıyla ayarlayın:

- ▶ MOD menüsünde **sistem ayarları** grubunu seçin
- ▶ **TARİH/SAAT AYARLA** yazılım tuşuna basın
- ▶ **Saat dilimi** alanında saat diliminizi seçin
- ▶ Saatin NTP sunucusu yardımıyla senkronizasyonunu seçmek için **LOCAL/NTP** yazılım tuşuna basın
- ▶ Bir NTP sunucusunun Host ismini veya URL'sini girin
- ▶ **EKLE** yazılım tuşuna basın
- ▶ **OK** yazılım tuşuna basın

MOD Fonksiyonları

18.5 Pozisyon göstergesinin seçilmesi

18.5 Pozisyon göstergesinin seçilmesi

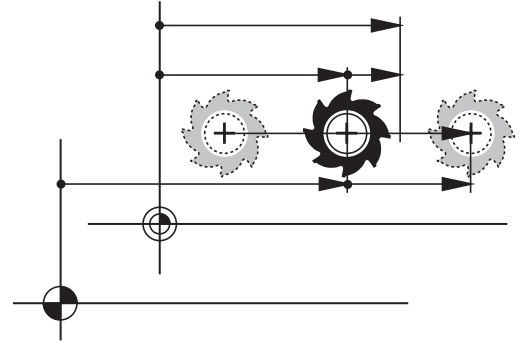
Uygulama

Manuel işletim, işletim türü ve **program akışı tümce sırası** ve **program akışı tekil tümce** işletim türleri için koordinatların göstergesini etkileyebilirsiniz:

Sağdaki resim, aletin çeşitli pozisyonlarını gösterir

- Çıkış pozisyonu
- Aletin hedef pozisyonu
- Malzeme sıfır noktası
- Makine sıfır noktası

Pozisyon göstergesi için TNC'den aşağıdaki koordinatları seçebilirsiniz:



Fonksiyon	Gösterge
Nominal pozisyon; TNC tarafında aktüel belirlenen değer	NOMİN
Gerçek pozisyon; o anki alet pozisyonu	GERÇ
Referans pozisyonu; gerçek pozisyon makinenin sıfır noktasına dayalı	REF GR
Referans pozisyonu; olması gereken pozisyon makinenin sıfır noktasına dayalı	REF. NOM.
Sürükleme hatası; Nominal ve gerçek pozisyon arasındaki fark	SCHPF
Girdi sisteminde programlanan pozisyona kalan yol; gerçek ve hedef pozisyonu arasındaki farktır	ISTRW
Makine sıfır noktasının programlanan pozisyona kadar kalan yol, referans ve hedef pozisyonu arasındaki fark kadardır	REFRW
El çarkı bindirme fonksiyonuyla (M118) uygulanan seyir yolları	M118

Pozisyon göstergesi 1 MOD fonksiyonuyla konum göstergesinde pozisyon göstergesini seçin.

Pozisyon göstergesi 2 MOD fonksiyonuyla ek konum göstergesinde pozisyon göstergesini seçin.

18.6 Ölçü sistemi seçin

Uygulama

Bu MOD fonksiyonu ile TNC koordinatlarını mm ya da inç ile göstermek isteyip istemediğinizi belirlersiniz.

- Metrik ölçü sistemi: örn. X = 15,789 (mm) virgülden sonra 3 rakamlı gösterge
- İnç sistemi: örn. X = 0,6216 (mm) virgülden sonra 4 rakamlı gösterge

Eğer inç göstergeniz etkin ise, TNC beslemeyi inç/min değerinde gösterir. İnç programında beslemeyi faktör 10'dan büyük girmelisiniz.

18.7 İşletim sürelerinin gösterilmesi

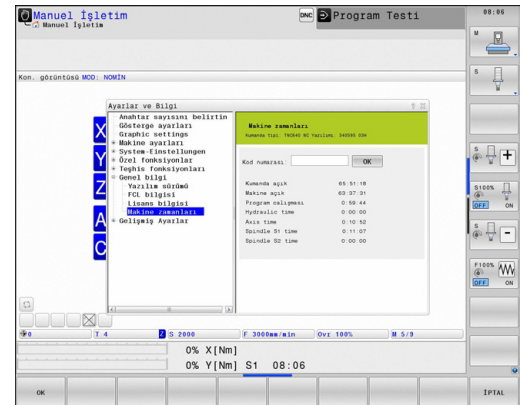
Uygulama

MAKİNE SÜRELERİ MOD fonksiyonuyla farklı işletme süreleri gösterebilirsiniz:

İşletme süresi	Anlamı
Kumanda açık	Çalışmaya alınmasından itibaren komut işletim süresi
Makine açık	Çalışmaya alınmasından itibaren makine işletim süresi
Program akışı	Komut edilen işletimin çalışmaya alınması için işletme süresi



Makine üreticisi, ilaveten ek süreleri gösterebilir. Makine el kitabını dikkate alın!



MOD Fonksiyonları

18.8 Yazılım numaraları

18.8 Yazılım numaraları

Uygulama

Aşağıda yer alan yazılım numaraları, **Yazılım versiyonu** MOD fonksiyonu seçildikten sonra TNC ekranında görüntülenir:

- **Kumanda tipi:** Kumandanın tanımlaması (HEIDENHAIN tarafından yönetilir)
- **NC-SW:** NC yazılım numarası (HEIDENHAIN tarafından yönetilir)
- **NCK:** NC yazılım numarası (HEIDENHAIN tarafından yönetilir)
- **PLC-SW:** PLC yazılımın numarası veya adı (makine üreticisi tarafından yönetilir)

Makine üreticiniz başka yazılım numaraları da ekleyebilir, ör. bağlı bir kameradan.

TNC, **FCL bilgisi** MOD fonksiyonunda aşağıdaki bilgileri gösterir:

- **Gelişim durumu (FCL=Feature Content Level):** Kumanda üzerinde kurulu gelişim durumu
- Diğer bilgiler:** Gelişim durumu (yükseltme fonksiyonları), sayfa 11

18.9 Anahtar sayısını girme

Uygulama

TNC, aşağıdaki fonksiyonlar için bir anahtar sayısına ihtiyaç duyar:

Fonksiyon	Anahtar sayısı
Kullanıcı parametrelerinin seçilmesi	123
Ethernet kartının konfigüre edilmesi	NET123
Özel fonksiyonların Q parametreleri programlamasında serbest bırakılması	555343

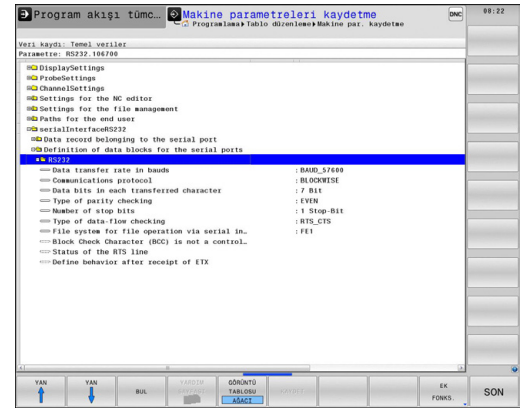
18.10 Veri arayüzleri kurma

TNC 640 üzerindeki seri arayüzler

TNC 640 aktarım protokolünü, LSV2 seri veri aktarımı için otomatik olarak kullanır. LSV2 protokolü, sabit şekilde belirlenmiştir ve Baud oranlarının (makine parametresi **baudRateLsv2** No. 106606) ayarları dışında değiştirilemez. Başka bir aktarım türü (arabirim) de belirleyebilirsiniz. Aşağıda açıklanan ayar olanakları sadece yeni tanımlanan arabirimler için etkilidir.

Uygulama

Bir veri arayüzü oluşturmak için dosya yönetimini (PGM MGT) seçin ve **MOD** tuşuna basın. Tekrar **MOD** tuşuna basın ve anahtar sayı olarak 123 girin. TNC, aşağıdaki ayarları girebileceğiniz makine parametresini **GfgSerialInterface** (No. 106700) gösterir:



RS-232 arayüzünü oluşturun

RS232 klasörünü açın. TNC, alttaki ayar olanaklarını gösterir:

BAUD HIZI ayarı (baudRate Nr. 106701)

BAUD HIZI (Veri aktarım hızı) 110 ila 115.200 Baud arası seçilebilir.

MOD Fonksiyonları

18.10 Veri arayüzleri kurma

Protokol ayarı (protocol no. 106702)

Veri aktarım protokolü, seri bir aktarımın (iTNC 530'da MP5030 ile karşılaştırılabilir) veri akışını kumanda eder.



BLOCKWISE ayarı, burada verileri bloklar halinde bütünleştirerek aktaran veri aktarım biçimini gösterir. Blok halinde veri alımı, eş zamanlı blok halinde eski TNC hat kumandasının işlenmesi ile karıştırılmamalıdır. Blok halinde alım ve aynı NC programının eş zamanlı işlenmesi kumanda tarafından desteklenmez!

Veri aktarım protokolü	Seçim
Standart veri aktarımı (satırlar halinde aktarım)	STANDART
Paket halinde veri aktarımı	BLOCKWISE
Protokolsüz aktarım (sadece karakter aktarımı)	RAW_DATA

Veri bitleri ayarı (dataBits no. 106703)

dataBits ayarı ile bir işaretin 7 ya da 8 veri bit'i ile aktarılacağını tanımlarsınız.

Parite kontrolü (parity no. 106704)

Parite bit'i ile aktarım hataları algılanır. Parite bit'i üç farklı türde oluşturulabilir:

- Parite oluşumu yok (NONE): Bir hata algılaması reddedilir
- Çift parite (EVEN): Eğer alıcı değerlendirmesinde tek sayıda belirlenmiş Bit tespit ederse, bir hata söz konusudur
- Tek parite (ODD): Eğer alıcı değerlendirmesinde çift sayıda belirlenmiş Bit tespit ederse, bir hata söz konusudur

Dur bitleri ayarı (stopBits no. 106705)

Seri veri aktarımı sırasında başlangıç biti ve bir veya iki dur biti ile alıcıya, her aktarılan işaret için bir senkronizasyon sağlanır.

Handshake ayarı (flowControl no. 106706)

Bir Handshake ile iki cihaz veri aktarımı kontrolü gerçekleştirir. Yazılım Handshake ve donanım Handshake arasında ayırıştırma yapılır.

- Veri akışı kontrolü yok (NONE): Handshake etkin değil
- Donanım Handshake (RTS_CTS): RTS etkin ile aktarım durdurması
- Yazılım Handshake (XON_XOFF): DC3 (XOFF) etkin ile aktarım durdurması

Dosya operasyonu için dosya sistemi (fileSystem no. 106707)

fileSystem ile seri arayüz için dosya sistemini belirleyin. Özel bir dosya sistemine ihtiyaç duymuyorsanız makine parametreleri gerekli değildir.

- EXT: Yazıcı veya HEIDENHAIN dışındaki aktarım yazılımları için minimum dosya sistemi EXT1 ve EXT2 işletim türleri eski TNC kumandalarına karşılık gelir.
- FE1: TNCserver PC yazılımı veya başka bir harici disk birimi.

Block Check Character (bccAvoidCtrlChar no. 106708)

Block Check Character (opsiyonel) kontrol işaretiyle, kontrol toplamının bir kontrol işaretine eşit olup olmayacağını belirleyin.

- TRUE: Kontrol toplamı herhangi bir kontrol işaretine eşit değildir
- FALSE: Kontrol toplamı bir kontrol işaretine eşittir

RTS hattının durumu (rtsLow no. 106709)

RTS hattı durumuyla (isteğe bağlı), "low" seviyesinin bekleme durumunda etkin olup olmayacağını belirleyin.

- TRUE: Bekleme durumunda seviye "low" üzerindedir
- FALSE: Bekleme durumunda seviye "low" üzerinde değildir

MOD Fonksiyonları

18.10 Veri arayüzleri kurma

ETX alımından sonra davranışın tanımlanması (noEotAfterEtx no. 106710)

ETX alımından sonra davranışla (isteğe bağlı), ETX işaretinin alınmasından sonra EOT işaretinin gönderilip gönderilmeyeceğini belirleyin.

- TRUE: EOT işareti gönderilmez
- FALSE: EOT işareti gönderilir

PC yazılımı TNCserver ile veri aktarımı ayarları

RS232 (No. 106700) makine parametresinde aşağıdaki ayarları yapın:

Parametre	Seçim
Baud'da veri aktarımı oranı	TNCserver'deki ayarla örtüşmelidir
Veri aktarım protokolü	BLOCKWISE
Her aktarılan işarettaki veri Bit'leri	7 Bit
Parite kontrolünün türü	EVEN
Durdurma Bit'i sayısı	1 durdurma Bit'i
Handshake türünü tespit edin	RTS_CTS
Dosya operasyonu için dosya sistemi	FE1

Harici cihazın işletim tipini seçin (fileSystem)



FE2 ve FEX işletim türlerinde "Tüm programları okuyun", "Satılan programı okuyun" ve "Klasörü okuyun" fonksiyonlarını kullanamazsınız

Sembol	Harici cihaz	İşletim türü
	HEIDENHAIN aktarım yazılımı TNCremo bulunan PC	LSV2
	HEIDENHAIN disk birimi	FE1
	Yazıcı, okuyucu, stampa ünitesi, bilgisayarsız TNCremo gibi yabancı cihazlar	FEX

Veri aktarım yazılımı

TNC'den dosyaların aktarılması için ve TNC'ye gönderilmesi için HEIDENHAIN yazılımını TNCremo veri aktarımı için kullanın. TNCremo ile seri arayüz üzerinden veya Ethernet arayüzü üzerinden tüm HEIDENHAIN kumandalarına kumanda edebilirsiniz.



TNCremo güncel versiyonunu ücretsiz olarak HEIDENHAIN Filebase'den indirebilirsiniz (www.heidenhain.de, <Dokümantasyon ve bilgi>, <yazılım>, <yükleme alanı>, <bilgisayar yazılımı>, <TNCremo>).

TNCremo için sistem koşulları:

- 486 işlemcili PC veya daha da iyisi
- İşletim sistemi Windows XP, Windows Vista, Windows 7, Windows 8
- 16 MByte ana bellek
- 5 MByte sabit diskinizde boş
- TCP/IP ağına, serbest seri arayüzü veya bağlantı

Windows altında kurulum

- ▶ Kurulum programını SETUP.EXE dosya yöneticisi (Explorer) ile başlatın
- ▶ Setup programı talimatlarına uyun

TNCremo'yu Windows altında başlatın

- ▶ <Başlat>, <Programlar>, <HEIDENHAIN Uygulamaları>, <TNCremo> öğelerine tıklayın

Eğer TNCremo ilk kez başlatılıyorsa, TNCremo otomatik olarak TNC'ye bağlantı oluşturmak ister.

TNC ve TNCremo arasında veri aktarımı



TNC'den PC'ye program aktarımı yapmadan önce, TNC'de seçili programı kaydettiğinizden emin olun. TNC'de işletim türünü değiştirirseniz veya **PGM MGT** tuşu üzerinden dosya yönetimini seçerseniz TNC, değişiklikleri otomatik olarak kaydeder.

TNC'nin bilgisayarınızın doğru seri arayüzüne veya ağına bağlı olup olmadığını kontrol edin.

TNCremo'yu başlattıktan sonra ana pencerenin üst bölümünde **1** etkin dizinde kaydedilen tüm dosyaları göreceksiniz. <Dosya>, <Klasör değiştir> komutlarıyla, bilgisayarınızda istediğiniz sürücüyü veya başka bir dizini seçebilirsiniz.

Veri aktarımlarını PC üzerinden kontrol etmek isterseniz, PC üzerindeki bağlantıyı aşağıdaki gibi oluşturun:

- ▶ <Dosya>, <Bağlantı oluştur> öğesini seçin. TNCremo, dosya ve dizin yapısını TNC'den alır ve bunu ana pencerenin alt bölümünde **2** gösterir
- ▶ TNC'den PC'ye dosya aktarmak için, TNC penceresinde fareyle tıklayarak dosyayı seçin ve fare tuşunu basılı tutarak işaretlediğiniz dosyayı PC penceresine sürükleyin **1**
- ▶ PC'den TNC'ye dosya aktarmak için, PC penceresinde fareyle tıklayarak dosyayı seçin ve fare tuşunu basılı tutarak işaretlediğiniz dosyayı TNC penceresine sürükleyin **2**

Veri aktarımlarını TNC üzerinden kontrol etmek isterseniz, PC üzerindeki bağlantıyı aşağıdaki gibi oluşturun:

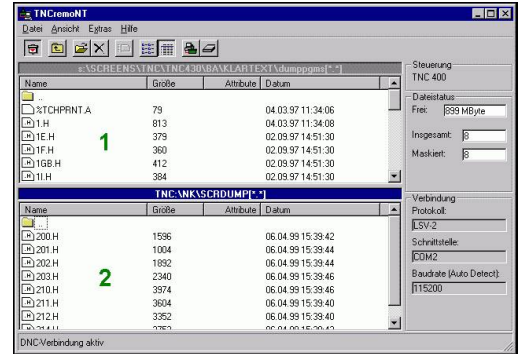
- ▶ <Araçlar>, <TNCserver> öğesini seçin. TNCremo, sunucu işletimini başlatır ve TNC'den veri alabilir ya da TNC'ye veri gönderebilir
- ▶ TNC üzerinde **PGM MGT** tuşuyla dosya yönetimi fonksiyonlarını seçin ve istediğiniz dosyaları aktarın
Diğer bilgiler: Harici bir veri taşıyıcısı ile veri alışverişi, sayfa 146

TNCremo'yu sonlandırın

<Dosya>, <Sonlandır> menü öğelerini seçin



Bütün fonksiyonların açıklandığı, kontekst duyarlı TNCremo yardım fonksiyonlarını dikkate alın. Çağırma, **F1** tuşu üzerinden gerçekleşir.



18.11 Ethernet arayüzü

Giriş

TNC'de standart olarak Ethernet kartı vardır, bu şekilde istemci ağa bağlanabilir. TNC verileri Ethernet kartı üzerinden aktarır.

- Windows-işletim sistemlerine yönelik **smb** protokolü (server message block) ile veya
- **TCP/IP** protokol-ailesi (Transmission Control Protocol/Internet Protocol) ve NFS (Network File System) yardımıyla sağlanır

Bağlantı olanakları

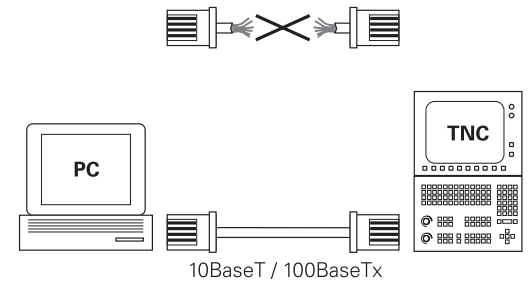
TNC'nin Ethernet-Kartını RJ45-bağlantısından (X26, 100BaseTX veya 10BaseT), ağınıza bağlayabilir veya doğrudan PC ile birleştirebilirsiniz. Bağlantı galvanizlenmiş şekilde komut elektroniğinden ayrılmıştır.

100BaseTX veya 10BaseT bağlantısında, Twisted Pair kablosunu kullanın. TNC'yi ağa bu şekilde bağlayın.



TNC ile düğüm noktası arasındaki maksimum kablo uzunluğu, kablonun kalite sınıfına, mantolamaya ve ağ tipine (100BaseTX veya 10BaseT) bağlıdır.

TNC'yi kapsamlı bir faaliyet sürdürmeden, bir ethernet kartına sahip PC ile direkt bağlayabilirsiniz. Bunun için TNC'yi (Bağlantı X26) ile ve PC'yi çapraz Ethernet kablosuyla bağlayın (Satıcı tanımlaması: Patch kablosu çaprazlanmış veya STP kablosu çaprazlanmış)



TNC konfigürasyonu



TNC'yi ağ uzmanı tarafından konfigüre ettirin.

- **Programlama** işletim türünde **MOD** tuşuna basın ve anahtar sayı olarak NET123 girin
- Dosya yönetiminde **AĞ** yazılım tuşuna basın **AĞ**

18.11 Ethernet arayüzü

Genel ağ ayarları

- Genel ağ ayarları girişi için **AĞ KONFIGÜRASYONU** yazılım tuşuna basın. **Bilgisayar adı** sekmesi etkindir:

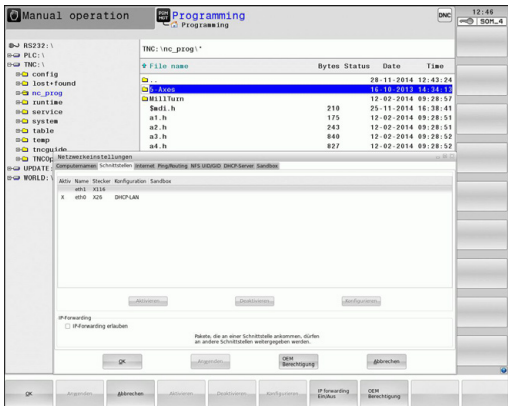
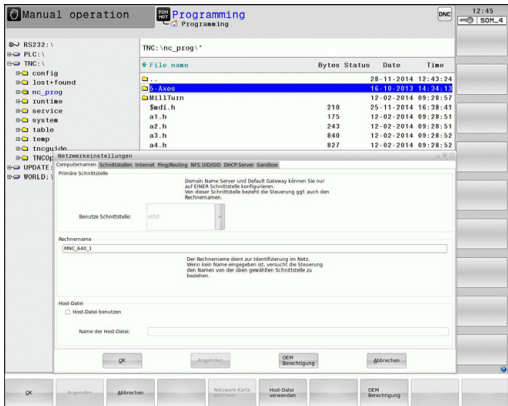
Ayar	Anlamı
Birincil arayüz	Firma ağınıza dahil edilecek olan Ethernet arayüzü ismi. Sadece uygun iki Ethernet arayüzü kumanda donanımında mevcut ise etkindir
Bilgisayar adı	TNC'nin firma ağınıza görüleceği isim
Ana bilgisayar dosyası	Sadece özel uygulamalar için gerekli: IP adresleri ve bilgisayar adları arasında tanımlanmış atamalardaki dosyanın adı

- Arayüz ayarlarını girmek için **Arayüz** sekmesini seçin:

Ayar	Anlamlı
Arayüz listesi	Etkin Ethernet arayüzlerinin listesi. Listelenmiş arayüzlerden birini seçin (fare veya ok tuşlarıyla) ■ Etkinleştir butonu: Seçili arayüzü etkinleştirir (Aktif sütununda X işareti vardır) ■ Devre dışı bırak butonu: Seçili arayüzü devre dışı bırakır (Aktif sütununda - işareti vardır) ■ Konfigüre et butonu: Konfigürasyon menüsünü açar

IP iletimine izin ver

Bu fonksiyon standart olarak devre dışı olmalıdır. Fonksiyonu sadece arıza teşhis amaçları için harici olarak TNC üzerinden isteğe bağlı olarak mevcut ikinci TNC Ethernet arayüzüne erişilecekse etkinleştirin. Sadece müşteri hizmetleriyle bağlantılı olarak etkinleştirin

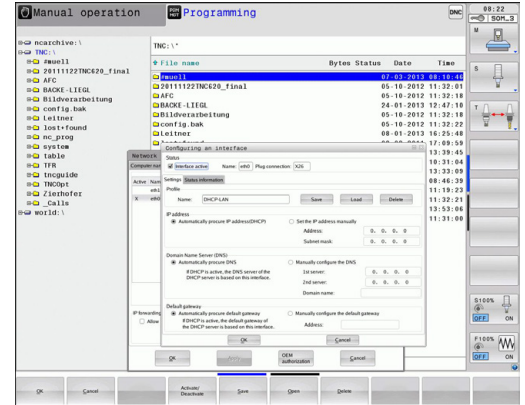


Ethernet arayüzü 18.11

- Konfigürasyon menüsünü açmak için **Konfigürasyon** butonunu seçin:

Ayar	Anlamı
Durum	Arayüz aktif: Seçilen Ethernet arayüzünün bağlantı durumu İsim: Şu an konfigüre ettiğiniz arayüzün ismi Soket bağlantısı: Kumandadaki mantık ünitesinde bu arayüzün soket bağlantısı numarası
Profil	Bu pencerede görülebilen ayarların hepsi bırakıldıktan sonra burada bir profil oluşturabilir veya seçebilirsiniz. HEIDENHAIN iki standart profili kullanıma sunar: DHCP-LAN: Standart firma ağında çalışacak olan standart TNC Ethernet arayüzünün ayarları MachineNetMakine ağının konfigürasyonuna yönelik ikinci isteğe bağlı Ethernet arayüzünün ayarları İlgili butonlar üzerinden profilleri kaydedebilir, yükleyebilir ve silebilirsiniz
IP adresi	- Seçenek IP adresini otomatikman alın: TNC, IP adresini DHCP sunucusundan almalı - Seçenek IP adresini manuel oluşturun: IP adresini ve Subnet-Mask'ı manuel tanımlayın. Giriş: Nokta ile ayrılmış dört sayı değerleri, örn. 160.1.180.20 ve 255.255.0.0
Alan Adı Sunucusu (DNS)	- Seçenek DNS'yi otomatikman alın: TNC, alan adı sunucusunun IP adresini otomatik almalıdır - Seçenek DNS'yi manuel konfigüre edin: Sunucu IP adresini ve alan adını manuel girin
Varsayılan ağ geçidi	- Seçenek Varsayılan ağ geçidini otomatik alın: TNC, varsayılan ağ geçidini otomatik almalıdır - Seçenek Varsayılan ağ geçidini manuel olarak konfigüre edin: Varsayılan ağ geçidinin IP adresini manuel girin

► Değişiklikleri **OK** butonu ile devralın veya **İptal** butonu ile iptal edin



- İnternet sekmesini seçin.

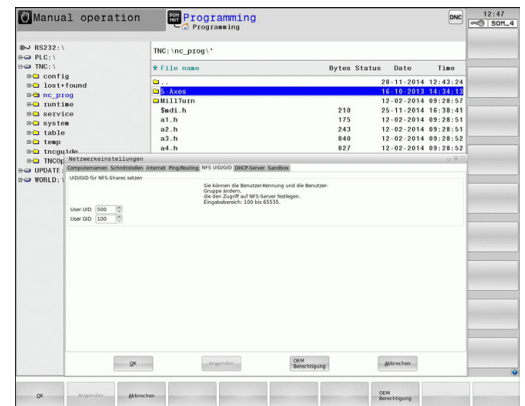
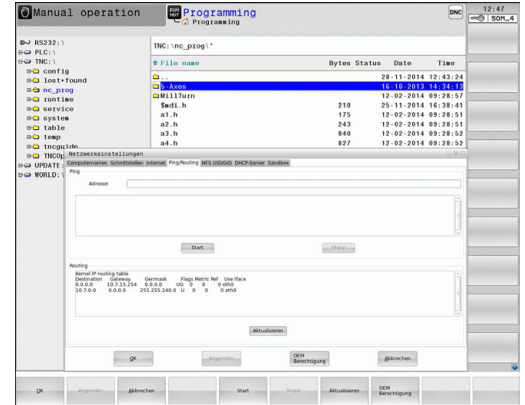
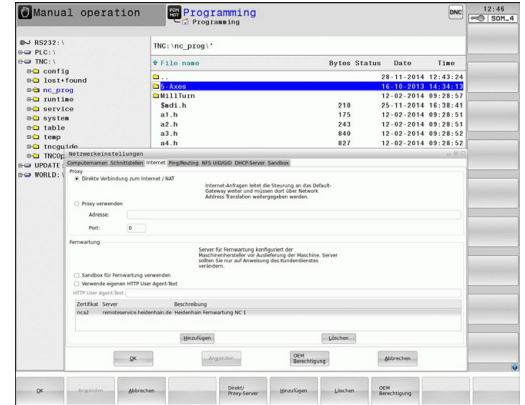
Ayar	Anlamı
Proksi	■ İnternet/NAT ile doğrudan bağlantı: Kumanda, internet sorgularını varsayılan ağ geçidine iletir ve buradan Network Address Translation üzerinden aktarılabilir (örn. bir modeme direk bağlantı halinde) ■ Proksi kullan: İnternet yönlendiricisinin adresini ve portunu ağda tanımlayın, ağ yöneticisine sorun
Tele-bakım	Makine üreticisi burada uzaktan bakım için sunucuyu konfigüre eder. Sadece makine üreticisine danışarak herhangi bir değişiklik yapın

- Ping ve Routing ayarlarını girmek için **Ping/Routing** sekmesini seçin:

Ayar	Anlamı
Ping	Adres giriş alanında: Ağ bağlantısını kontrol etmek istediğiniz IP numarasını girin. Giriş: Nokta ile ayrılmış dört sayısal değer örn. 160.1.180.20. Alternatif olarak bağlantı kurmak istediğiniz bilgisayarın adını da girebilirsiniz ■ Başlat butonu: Kontrolü başlat, TNC Ping alanında durum bilgilerini gösterir ■ Dur butonu: Kontrolü sonlandır
Yöneltilme	Ağ uzmanları için: Güncel yöneltilme işletim sisteminin durum bilgileri ■ Güncelleme butonu: Yöneltilmeyi güncelleme

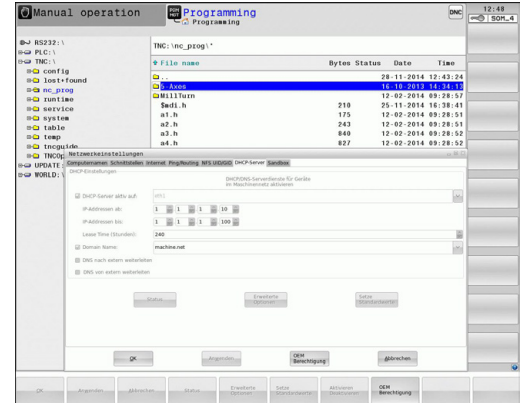
- Kullanıcı ve grup kodunu girmek için **NFS UID/GID** sekmesini seçin:

Ayar	Anlamı
NFS-Shares için UID/GID ayarlayın	■ Kullanıcı adı: Son kullanıcının ağ içinde bilgilere hangi kullanıcı tanımlamasıyla ulaştığını tanımlar. Ağ uzmanınızda değeri sorgulayın ■ Grup adı: Ağ içinde bilgilere hangi grup tanımlamasıyla ulaştığınızı tanımlar. Değeri ağ uzmanınıza sorun



► **DHCP sunucusu:** Otomatik ağ konfigürasyonu ayarları

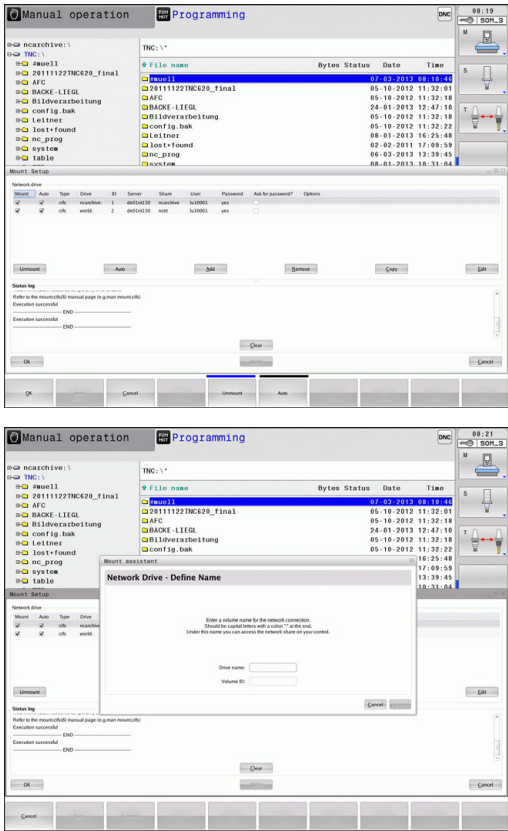
Ayar	Anlamı
DHCP sunucusu	■ IP adresi başlangıcıTNC'nin dinamik IP adresleri havuzunu türeteceği IP adreslerinin başlangıcını tanımlar. TNC, tanımlanan Ethernet arayüzünün statik IP adresinden grileştirilen değerleri devralır, bu değerler değiştirilemez. ■ ...kadar IP adresleri: TNC'nin dinamik IP adresleri havuzunu türeteceği IP adresi bitişi tanımı. ■ Kira süresi (saat)Dinamik IP adresinin kullanıcı için ayrılmış olarak kalacağı süre. Kullanıcı bu süre içinde oturum açarsa TNC tekrar aynı dinamik IP adresini atar. ■ Alan adı: Burada, makine ağı için gerekirse bir ad tanımlayabilirsiniz. Gerekirse örn. makine ağında aynı ad olduğunda veya harici ağa aynı ad verildiğinde. ■ DNS'i dıştan aktar: IP Forwarding etkin olduğunda (Arayüzler sekmesi), etkin seçenekte makine ağındaki cihazlar için ad çözümünün başka ağlar tarafından da kullanılabilmesini belirleyin. ■ DNS'i dıştan aktar:IP Forwarding etkin olduğunda (Arayüzler sekmesi), etkin seçenekte MC'nin DNS sunucusu sorguya yanıt veremediği sürece, TNS'nin makine ağı içindeki cihazların DNS sorgularını harici ağın ad sunucusuna aktarabilmesini belirleyebilirsiniz. ■ Durum butonu: Makine ağında dinamik IP adresi olan cihazlara genel bakışı çağırma. Ek olarak bu cihazlar için ayarları da yapabilirsiniz. ■ Gelişmiş seçenekler butonu: DNS/DHCP sunucusu için gelişmiş ayar seçenekleri. ■ Standart değerleri belirleme butonu: Fabrika ayarlarına getirme.
Sandbox:	Sadece makine üreticisine danışarak herhangi bir değişiklik yapın



Cihaza özel ağ ayarı

- Cihaza özgü ağ ayarları girişi için **AĞ BAĞLANTISI**
TANIML. yazılım tuşuna basın. İstediğiniz kadar ağ ayarı
belirleyebilirsiniz; ancak bunlardan sadece 7'sini aynı anda
düzenleyebilirsiniz

Ayar	Anlamı
Ağ sürücüsü	Tüm ağ sürücülerinin listesi. TNC, sütunlarda ağ bağlantılarının ilgili durumunu gösterir: ■ Bağlama: Ağ sürücüsü bağlı/bağlı değil ■ Auto: Ağ sürücüsü otomatik/manuel olarak bağlanmalıdır ■ Tip: Ağ bağlantısının türü. cifs ve nfs mümkündür ■ Sürücü: Sürücünün TNC üzerindeki adlandırılması ■ ID: Bir bağlantı noktası üzerinden birkaç bağlantı gerçekleştirdiğinizi tanımlayan dahili ID ■ Sunucu: Sunucunun adı ■ Onay adı: TNC'nin erişeceği sunucunun üzerindeki dizinin adı ■ Kullanıcı: Ağdaki kullanıcının adı ■ Parola: Ağ sürücüsü parolası korumalı veya değil ■ Şifre sor?: Bağlantı esnasında parola sor/sorma ■ Seçenekler: Başka bağlantı seçenekleri gösterilir Butonlar ile ağ sürücülerini yönetirsiniz. Ağ sürücülerini eklemek için Ekle butonunu kullanın: TNC bu durumda, tüm gerekli bilgileri diyaloglarla girebileceğiniz bağlantı asistanını başlatır



18.12 Firewall

Uygulama

Kumandanın birincil ağ arayüzü için bir Firewall kurabilirsiniz. Firewall, gelen ağ trafiği gönderici ve servise göre engellenebilecek ve/veya bir mesaj gösterilecek şekilde yapılandırılabilir. Firewall, DHCP sunucusu olarak etkinse kumandanın ikinci ağ arayüzü için başlatılamaz.

Firewall etkinleştirildikten sonra, bu durum sağ alt tarafta görev çubuğunda gösterilir. Firewall'ın etkinleştirildiği güvenlik derecesine göre, bu sembol değişir ve güvenlik ayarlarının derecesi hakkında bilgi verir:

Sembol	Anlamı
	Konfigürasyona göre etkinleştirilmesine rağmen, Firewall vasıtasıyla bir koruma henüz söz konusu değildir. Bu, örn. konfigürasyonda bilgisayar adları kullanılmışsa ama IP adreslerine henüz uygulanmamışsa söz konusu olur
	Firewall, orta güvenlik derecesiyle etkinleştirildi
	Firewall, yüksek güvenlik derecesiyle etkinleştirildi. (SSH dışında bütün servisler engellenmiştir)



Standart ayarları ağ uzmanınıza kontrol ettirin ve gerekiyorsa değiştirin.

SSH Ayarlar ek sekmesindeki ayarlar, ilerideki genişlemeler için bir hazırlık özelliği taşırlar ve şu anda herhangi bir fonksiyonları yoktur.

Firewall konfigürasyonu

Firewall ayarlarını aşağıdaki gibi yapın:

- Fareyle ekranın alt tarafındaki görev çubuğunu açın
Diğer bilgiler: Window-Manager, sayfa 93
- JH menüsünü açmak için yeşil HEIDENHAIN butonunu etkinleştirin
- **Ayarlar** menü ögesini seçin **Ayarlar**
- **Firewall** menü ögesini seçin

HEIDENHAIN, hazır standart ayarlara sahip Firewall'ı etkinleştirmenizi tavsiye eder:

- Firewall'ı etkinleştirmek için **Active** seçeneğini belirleyin
- HEIDENHAIN tarafından tavsiye edilen standart ayarları etkinleştirmek için **Set standard values** butonuna basın.
- Diyalogdan **OK** ile çıkın

Firewall ayarları

Opsiyon	Anlamı
Active	Firewall'ı açma ve kapama
Arayüz:	eth0 arayüzünün seçimi, genelde MC ana bilgisayarında X26'ya tekabül eder; eth1 ise X116'ya tekabül eder. Bunu ağ ayarlarındaki arayüzler sekmesinde kontrol edebilirsiniz. İki Ethernet arayüzlü ana bilgisayar ünitelerinde, ikinci (birincil değil) arayüz, standart DHCP sunucusunda makine ağı için etkindir. Firewall, bu ayarla eth1 için etkinleştirilemez, çünkü Firewall ve DHCP sunucusu birbirlerini karşılıklı olarak dışlarlar
Report other inhibited packets:	Firewall, yüksek güvenlik derecesiyle etkinleştirildi. (SSH dışında bütün servisler engellenmiştir)
Inhibit ICMP echo answer:	Bu seçenek ayarlanmışsa kumanda artık PING talebine cevap vermez
Servis	Bu sütunda, bu diyalogla konfigüre edilen servislerin kısa tanımlanması verilmiştir. Servislerin kendi kendine başlatılıp başlatılmadıklarının konfigürasyon için bir önemi yoktur ■ LSV2, TNCRemoNT veya Teleservice işlevselliklerinin yanı sıra HEIDENHAIN DNC arayüzünü de içerir (Port 19000 ila 19010) ■ SMB, NC'de bir Windows serbest sürüşü oluşturulursa sadece gelen SMB bağlantılarını referans alır. Giden SMB bağlantıları (eğer NC'ye bir Windows serbest sürüşü bağlanırsa) engellenemez ■ SSH, SecureShell-Protokoll (Port 22) anlamına gelir. Bu SSH protokolü üzerinden, HeROS 504'ten itibaren LSV2, güvenli biçimde şifrelenerek işlem görür ■ VNC Protokol, ekran içeriğine erişim anlamına gelir. Bu servis engellenirse Heidenhain'ın Teleservis programlarıyla ekran içeriğine (örn. ekran fotosuna) erişilemez. Bu servis engellenirse HeROS'un VNC konfigürasyon diyalogunda, Firewall'da VNC'nin engellendiğini bildiren bir uyarı gösterilir

Opsiyon	Anlamı
Yöntem	Servisin hiç kimse için (Prohibit all), herkes için (Permit all) veya sadece belli kimseler için ulaşılabilir (Permit some) olup olmayacağı Yöntem ile yapılandırılabilir. Permit some girilirse bilgisayar bölümüne de ilgili servise erişim izni olması gereken bilgisayar adı da girilmelidir. Bilgisayar bölümüne bilgisayar adı kaydedilmezse konfigürasyonun kaydedilmesi sırasında Prohibit all ayarı otomatik olarak etkinleşir
Log	Log etkinse bu servis için bir ağ paketi engellendiğinde "kırmızı" bir mesaj gösterilir. Bu servis için bir ağ paketi kabul edilirse "mavi" bir mesaj gösterilir
Bilgisayar	Yöntem bölümünde Permit some ayarı yapılandırılırsa buraya bilgisayar isimleri girilebilir. Bilgisayarlar, IP adresi veya Host isimlerinin arasına virgül konarak ayrı ayrı kaydedilir. Bir Host ismi kullanılırsa diyalog sonlandırılırken veya kaydedilirken, bu Host isminin bir IP adresine tercüme edilip edilemeyeceği kontrol edilir. Bu söz konusu değilse kullanıcı bir hata mesajı alır ve diyalog sonlanmaz. Geçerli bir Host ismi girilirse kumandanın her başlatılması sırasında bu Host ismi bir IP adresine tercüme edilir. İsimle kaydedilmiş bir bilgisayar, IP adresini değiştirirse kumandayı yeniden başlatmak veya Firewall konfigürasyonunu biçimsel olarak değiştirmek gerekli olabilir; bu, kumandanın Firewall'da yeni IP adresini bir Host ismi için kullanması amacıyla zorunlu olabilir
Advanced options	Bu ayarlar, sadece ağ uzmanlarınız içindir
Set standard values	Ayarları HEIDENHAIN tarafından tavsiye edilen standart değerlere getirir

MOD Fonksiyonları

18.13 HR 550 FS el çarkını konfigüre etme

18.13 HR 550 FS el çarkını konfigüre etme

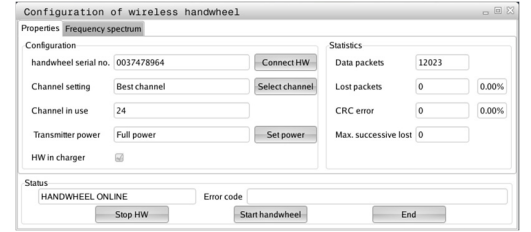
Uygulama

KABLOSUZ EL ÇARKINI AYARLA yazılım tuşu ile HR 550 FS kablosuz el çarkını konfigüre edebilirsiniz. Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

- El çarkını belli bir el çarkı yuvasına atama
- Telsiz kanalını ayarlama
- Mümkün olan en iyi telsiz kanalının belirlenmesi için frekans yelpazesini analiz etme
- Yayın gücünü ayarlama
- Aktarım kalitesine yönelik statik bilgiler

El arkının belli bir el çarkı yuvasına atanması

- ▶ El arkı yuvasının kumanda donanımına bağlı olduğundan emin olun
- ▶ El arkı yuvasına atamak istediğiniz kablosuz el çarkını, el çarkı yuvasına koyun
- ▶ MOD fonksiyonunu seçin: **MOD** tuşuna basın
- ▶ **Makine ayarları** menüsünü seçin
- ▶ Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsünün seçimi: **KABLOSUZ EL ÇARKINI DÜZENLE** yazılım tuşuna basın
- ▶ **El çarkına bağlan** butonuna tıklayın: TNC, koyulan kablosuz el çarkının seri numarasını kaydeder ve bunları **El çarkına bağlan** butonunun solundaki konfigürasyon penceresinde gösterir
- ▶ Konfigürasyonun kaydedilmesi ve konfigürasyon menüsünden çıkış: **SONU** butonuna basın

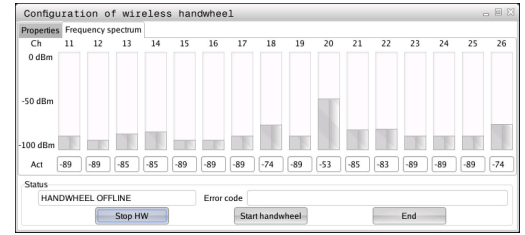
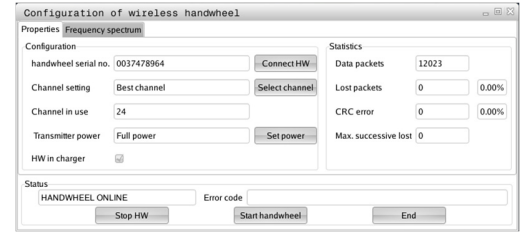


HR 550 FS el çarkını konfigüre etme 18.13

Telsiz kanalını ayarlama

Kablosuz el çarkının otomatik başlatılmasında TNC, en iyi telsiz sinyalinin gönderen telsiz kanalını seçmeye çalışır. Telsiz kanalını kendiniz ayarlamak istiyorsanız aşağıdaki adımları uygulayın:

- ▶ MOD fonksiyonunu seçin: **MOD** tuşuna basın
- ▶ **Makine ayarları** menüsünü seçin
- ▶ Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsünün seçimi: **KABLOSUZ EL ÇARKINI DÜZENLE** yazılım tuşuna basın
- ▶ Fareye tıklayarak **Frekans yelpazesi** sekmesini seçin
- ▶ **El çarkını durdur** butonuna tıklayın: TNC, kablosuz el çarkına olan bağlantıyı durdurur ve mevcut olan her 16 kanal için de güncel frekans yelpazesini tespit eder
- ▶ En az telsiz trafiği gösteren kanalın kanal numarasını aklınızda tutun (en küçük çubuk)
- ▶ **El çarkını başlatın** butonundan kablosuz el çarkını tekrar etkinleştirin
- ▶ Fareye tıklayarak **Özellikler** sekmesini seçin
- ▶ **Kanal seç** butonuna tıklayın: TNC mevcut olan tüm kanal numaralarını gösterir. Fare ile, TNC'nin en az telsiz trafiği tespit ettiği kanal numarasını seçin
- ▶ Konfigürasyonun kaydedilmesi ve konfigürasyon menüsünden çıkış: **SON** butonuna basın

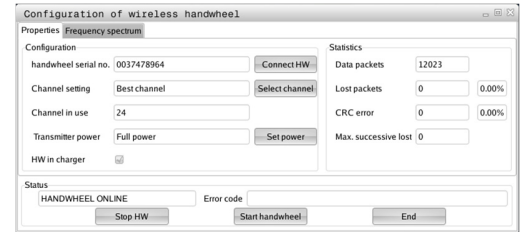


Yayın gücünün ayarlanması



Yayın gücü düşürüldüğünde kablosuz el çarkı erişim alanının da küçüldüğünü unutmayın.

- ▶ MOD fonksiyonunu seçin: **MOD** tuşuna basın
- ▶ **Makine ayarları** menüsünü seçin
- ▶ Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsünün seçimi: **KABLOSUZ EL ÇARKINI DÜZENLE** yazılım tuşuna basın
- ▶ **Gücü ayarla** butonuna tıklayın: TNC mevcut olan üç güç ayarını gösterir. Fareye tıklayarak istenilen ayarı seçin
- ▶ Konfigürasyonun kaydedilmesi ve konfigürasyon menüsünden çıkış: **SON** butonuna basın



MOD Fonksiyonları

18.13 HR 550 FS el çarkını konfigüre etme

İstatistik

İstatistik verilerinin aşağıdaki şekilde gösterilmesini sağlarsınız:

- MOD fonksiyonunu seçin: **MOD** tuşuna basın
- **Makine ayarları** menüsünü seçin
- Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsü seçin: **KABLOSUZ EL ÇARKINI AYARLA** yazılım tuşuna basın: TNC, istatistik verileri ile birlikte konfigürasyon menüsünü gösterir

İstatistik kısmında TNC, aktarım kalitesine dair bilgiler gösterir.

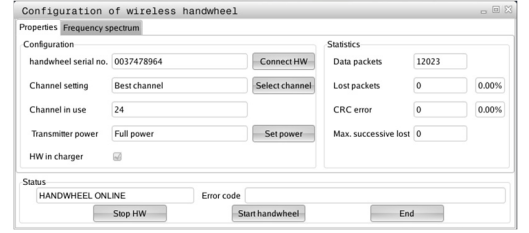
Kablosuz el çarkı, eksenlerin artık kusursuz ve güvenli sabitlenmesini sağlayamayan sınırlı bir alıcı kalitesinde acil kapatma ile tepki verir.

Maks. sıra kaybedildi değeri, sınırlı alıcı kalitesine işaret eder. TNC'nin kablosuz el çarkı işletiminde istenilen kullanım yarıçapında burada defalarca 2'den büyük değerler göstermesi durumunda istenilmeyen bir bağlantı kesilmesinin yaşanma ihtimali çok büyüktür. Yayın gücünün yükseltilmesi veya daha az frekanslı bir kanala geçiş fayda sağlayabilir.

Bu gibi durumlarda aktarım kalitesini başka bir kanal seçerek iyileştirmeye veya yayın gücünü yükseltmeye çalışın.

Diğer bilgiler: Telsiz kanalını ayarlama, sayfa 673

Diğer bilgiler: Yayın gücünün ayarlanması, sayfa 673



18.14 Makine konfigürasyonunu yükleme

Uygulama



Dikkat, veri kaybı!
TNC, yedekleme gerçekleştirilirken makine konfigürasyonunuzun üzerine yazar. Üzerine yazılan makine verileri silinir. Bu işlemi artık geri çeviremezsiniz!

Makine üreticisi, bir makine konfigürasyonu ile size bir yedekleme verebilir. **RESTORE** şifresinin girilmesinden sonra, yedeklemeyi makinenize veya programlama yerinize yükleyebilirsiniz. Yedeklemeyi yüklemek için şu adımları uygulayın:

- ▶ MOD diyalogunda **RESTORE** şifresini girin
- ▶ TNC dosya yönetiminde yedek dosyayı (örn. BKUP-2013-12-12_.zip) seçin, TNC, yedekleme için bir gösterim penceresi açar
- ▶ Acil kapatma düğmesine basın
- ▶ Yedekleme işlemini başlatmak için **OK** yazılım tuşunu seçin

19

**Tablolar ve Genel
Bakış**

19.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

19.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Uygulama

Parametre değerlerinin girişi **Konfigürasyon editörü** aracılığıyla gerçekleşir.



Ayarları, makineye özel fonksiyonlarla kullanıcılarına sağlamak için makine üreticiniz kullanıcı parametresi olarak hangi makine parametresinin bulunacağını tanımlayabilir. Bunun yanında makine üreticiniz, ayrıca aşağıda tanımlanmamış makine parametresini TNC içine bağlayabilir.

Makine el kitabını dikkate alın!

Konfigürasyon düzenleyicideki makine parametreleri, parametre nesneleri olarak bir ağaç yapısında toplanır. Her parametre nesnesinin, altında bulunan parametrenin fonksiyonuna bağlanan bir adı vardır (örn. **Ekrana göstergeleri için ayarlar**). Bir parametre nesnesi (antite), ağaç yapısında klasör sembolünde bir "E" ile işaretlenir. Bazı makine parametreleri, kesin tanım için bir tuş adına sahiptir. Bu tuş adı parametreyi bir gruba (örn. X eksenini için X) atar. İlgili grup dosyası tuş adını taşır ve klasör sembolünde bir "K" ile işaretlenir.



Kullanıcı parametresi için konfigürasyon düzenleyicisinde bulunuyorsanız mevcut parametrenin görüntüsünü değiştirebilirsiniz. Standart ayarlı parametreler kısa ve açıklayıcı metinlerle gösterilir. Parametrelerin gerçek sistem adlarının görünmesi için bölünmüş ekran tuşuna basın ve ardından **SİSTEM ADINI GÖSTER** yazılım tuşuna basın. Standart görünüme geri dönmek için aynı yolu izleyin.

Halen etkin olan parametre ve nesneler gri bir simgeyle gösterilir. **EK FONKS.** ve **EKLE** yazılım tuşlarıyla bunları etkinleştirebilirsiniz.

TNC, konfigürasyon dosyasının en fazla 20 değişikliğinin kaydedilmiş olduğu sıralı değişiklik listesini uygular. Değişiklikleri geri almak için istenen satırı seçin ve **EK FONKS.** ve **DEĞİŞİKLİĞİ KALDIR** yazılım tuşlarına basın.

Konfigürasyon düzenleyiciyi çağırın ve parametreyi değiştirin

- **PROGRAMLAMA** işletim türünü seçin
- **MOD** tuşuna basın
- **123** anahtar sayısını girin
- Parametre değiştirme
- Konfigürasyon düzenleyiciden **SONU** yazılım tuşuyla çıkın
- Değişiklikleri **SAKLA** yazılım tuşuyla kabul edin

Parametre ağacının her satır başında TNC, bu satır için ek bilgiler taşıyan bir ikon gösterir. İkonlar aşağıdaki anlamlara sahiptir:

-  Kol mevcut, ancak katlanmış
-  Kol açık
-  Boş nesne, açılmaz
-  Başlatılmış makine parametreleri
-  Başlatılmamış (isteğe bağlı) makine parametreleri
-  Okunabilir fakat düzenlenemez
-  Okunamaz ve düzenlenemez

Klasör sembol listesinde konfigürasyon nesnesinin türü görülür:

-  Key (Grup adı)
-  Liste
-  Antite (parametre nesnesi)

Yardımcı metni göster

HELP tuşuyla her parametre nesnesine veya öz niteliğe bir yardımcı metin gösterilir.

Yardımcı metin tek tarafta yeterli alana sahip değilse (o durumda sağ üstte örn. 1/2 yazar), **YARDIM SAYFASI** yazılım tuşuyla ikinci tarafa geçilebilir.

HELP tuşuna tekrar basıldığında yardım metnini tekrar kapatır.

Yardımcı metne ek olarak örn. ölçü birimi, başlangıç değeri, seçim gibi başka bilgiler de görüntülenir. Seçili makine parametresi öncül kumandaya uygunsa uygun olan MP numarası da görüntülenir.

19.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Parametre listesi

Parametre ayarları

DisplaySettings

Ekran göstergesi ayarları

Gösterilen eksenlerin sırası

[0] ila [7]

Kullanılabilir eksenlere bağlı

Durum göstergesinin durum penceresindeki türü

NOMİNAL

GERÇEK

REFIST

REFSOLL

SCHPF

ISTRW

RESTW

M 118

Durum göstergesinin durum penceresindeki türü

NOMİNAL

GERÇEK

REFIST

REFSOLL

SCHPF

ISTRW

RESTW

M 118

Pozisyon göstergesi için ondalık ayırma çizgisinin tanımı

.

Manuel işletim türünde besleme göstergesi

at axis key: Beslemeyi, sadece eksen yönü tuşuna basılırsa göster

always minimum: Beslemeyi her zaman göster

Pozisyon göstergesinde mil pozisyonu göstergesi

during closed loop: Mil pozisyonunu sadece mil kontrol konumundayken göster

during closed loop and M5: Mil pozisyonunu, mil kontrol konumundayken ve M5 konumundayken göster

Preset tablosu yazılım tuşunu göster veya gizle

True: Preset tablosu yazılım tuşu gösterilmez

False: Preset tablosu yazılım tuşu gösterilir

Parametre ayarları**DisplaySettings**

Tekil eksenler için gösterge adımı

Mevcut tüm eksenlerin listesi

mm veya derece cinsinden pozisyon göstergesi için gösterge adımı

0,1

0,05

0,01

0,005

0,001

0,0005

0,0001

0,00005 (seçenek #23)

0,00001 (seçenek #23)

inç cinsinden pozisyon göstergesi için gösterge adımı

0,005

0,001

0,0005

0,0001

0,00005 (seçenek #23)

0,00001 (seçenek #23)

DisplaySettings

Ekran için geçerli olan ölçü biriminin tanımı

metrik: Metrik sistemi kullan**inç: inç sistemini kullan****DisplaySettings**

NC programları ve döngü göstergesinin formatı

HEIDENHAIN açık metin diyalogunda veya DIN/ISO'da program girdisi

HEIDENHAIN: Açık metin diyalogunda el girişiyle konumlandırma işletim türünde program girişi**ISO: DIN/ISO'da el girişiyle konumlandırma işletim türünde program girişi**

Parametre ayarları

DisplaySettings

NC ve PLC diyalog dili

NC diyalog dili

İNGİLİZCE**ALMANCA****ÇEKÇE****FRANSIZCA****İTALYANCA****İSPANYOLCA****PORTEKİZCE****İSVEÇÇE****DANCA****FİNCE****FELEMENKÇE****LEHÇE****MACARCA****RUSÇA****ÇİNCE****ESKİ ÇİNCE****SLOVENCE****KORECE****NORVEÇÇE****ROMENCE****SLOVAKÇA****TÜRKÇE**

PLC diyalog dili

Bkz. NC diyalog dili

PLC hata bildirimi dili

Bkz. NC diyalog dili

Yardım dili

Bkz. NC diyalog dili

Parametre ayarları

DisplaySettings

Kumanda başlatma sırasında davranış

"Elektrik kesintisi" bildirimini onayla

TRUE: Kumanda başlangıcına ancak bildirimin onaylanmasından sonra devam edilir**FALSE: "Elektrik kesintisi" bildirimi gösterilmez**

DisplaySettings

Saat göstergesi için gösterim modu

Saat göstergesinde gösterim modu seçimi

Analog**Dijital****Logo****Analog ve Logo****Dijital ve Logo****Analog Logo üzerinde****Dijital Logo üzerinde**

DisplaySettings

Bağlantı çubuğu açık/kapalı

Bağlantı çubuğu gösterge ayarları

OFF: İşletim türleri satırında bilgi satırını kapat**ON: İşletim türleri satırında bilgi satırını aç**

DisplaySettings

3D simülasyon grafiği ayarları

3D simülasyon grafiği için model tipleri

3D (hesaplama yoğunluklu): Arkadan kesmeli kompleks çalışmalar için model gösterim**2,5D: 3 eksenli çalışmalar için model gösterimi****No Model: Model gösterimi devre dışı bırakıldı**

3D simülasyon grafiği model kalitesi

very high: Yüksek çözünürlük; Tümce sonu noktalarının gösterimi mümkün**high: Yüksek çözünürlük****medium: Orta çözünürlük****low: Düşük çözünürlük**

DisplaySettings

Pozisyon göstergesi ayarları

TOOL CALL DL için pozisyon göstergesi

As Tool Length: Programlanan DL ölçüsü, malzemeye özgü pozisyonun göstergesi için alet uzunluk değişikliği olarak dikkate alınır**As Workpiece Oversize: Programlanan DL ölçüsü, malzemeye özgü pozisyonun göstergesi için malzeme ölçüsü olarak dikkate alınır**

19.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Parametre ayarları

ProbeSettings

Alet ölçümü konfigürasyonu

TT140_1

Mil oryantasyonu için M fonksiyonu

-1: NC üzerinden doğrudan mil oryantasyonu**0: Fonksiyon etkin değil****1 ila 999: Mil oryantasyonu için M fonksiyonlarının numarası**

Tarama rutini

MultiDirections: Birden fazla yönden tarama**SingleDirection: Bir yönden tarama**

Alet yarıçap ölçümü için tarama yönü

X_Positive, Y_Positive, X_Negative, Y_Negative, Z_Positive, Z_Negative (alet eksenine bağlı)

Stylus üst kenarı ile alet alt kenarı arasındaki mesafe

0,001 ila 99,9999 [mm]: Stylus'tan alete kaydırma

Tarama döngüsünde hızlı hareket

10 ila 300 000 [mm/dak]: Tarama döngüsünde hızlı hareket

Alet ölçümünde tarama beslemesi

1 ila 3 000 [mm/dak]: Alet ölçümünde tarama beslemesi

Tarama beslemesinin hesaplanması

ConstantTolerance: Tarama beslemesinin sabit toleransla hesaplanması**VariableTolerance: Tarama beslemesinin değişken toleransla hesaplanması****ConstantFeed: Sabit tarama beslemesi**

Devir sayısı belirleme türü

Automatic: Devir sayısını otomatik belirleme**MinSpindleSpeed: Milin asgari devir sayısını kullanma**

Alet kesicisinde izin verilen maksimum tur hızı

1 ila 129 [m/dak]: Freze çapında izin verilen azami dönüş hızı

Alet ölçümünde izin verilen azami devir sayısı

0 ila 1 000 [1/dak]: İzin verilen azami devir sayısı

Alet ölçümünde izin verilen azami ölçüm hatası

0,001 ila 0,999 [mm]: İzin verilen ilk azami ölçüm hatası

Alet ölçümünde izin verilen azami ölçüm hatası

0,001 ila 0,999 [mm]: İzin verilen ikinci azami ölçüm hatası

Alet kontrolü sırasında NC durdur

True: Kırılma toleransı aşıldığında NC programı durdurulur**False: NC programı durdurulmaz**

Parametre ayarları

Alet ölçümü sırasında NC durdur

True: Kırılma toleransı aşıldığında NC programı durdurulur

False: NC programı durdurulmaz

Alet ölçümü ve kontrolü sırasında alet tablosunun değiştirilmesi

AdaptOnMeasure: Alet ölçümü sonrasında alet tablosu değiştirilir

AdaptOnBoth: Alet kontrol ve ölçümü sonrasında alet tablosu değiştirilir

AdaptNever: Alet kontrol ve ölçümü sonrasında alet tablosu değiştirilmez

Yuvarlak Stylus konfigürasyonu

TT140_1

Stylus merkez noktası koordinatları

[0]: Makine sıfır noktası referans alındığında Stylus merkez noktasının X koordinatları

[1]: Makine sıfır noktası referans alındığında Stylus merkez noktasının Y koordinatları

[2]: Makine sıfır noktası referans alındığında Stylus merkez noktasının Z koordinatları

Ön konumlandırma için Stylus üzerinde güvenlik mesafesi

0,001 ila 99 999,9999 [mm]: Alet eksen yönünde güvenlik mesafesi

Ön konumlandırma için Stylus çevresinde güvenlik bölgesi

0,001 ila 99 999,9999 [mm]: Alet eksenine dikey düzlemde güvenlik mesafesi

19.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Parametre ayarları

ChannelSettings

CH_NC

Etkin kinematik

Etkinleştirilecek kinematik

Makine kinematikleri listesi

Kumanda devreye alınırken etkinleştirilmesi gereken kinematik

Makine kinematikleri listesi

NC programı davranışlarının belirlenmesi

Program başlatımında çalışma süresinin sıfırlanması

True: Çalışma süresi sıfırlanır**False: Çalışma süresi sıfırlanmaz**

Sıradaki işleme döngüsünün numarası için PLC sinyali

Makine üreticisine bağlı

Geometri toleransları

Daire yarıçapı için izin verilen sapma

0,0001 ila 0,016 [mm]: Daire bitiş noktasında daire yarıçapının daire başlangıç noktasıyla karşılaştırıldığında izin verilen sapması

Çalışma döngülerinin konfigürasyonu

Cep frezelerinde bindirme faktörü

0,001 ila 1,414: Döngü 4 CEP FREZELERİ ve döngü 5 DAİRE CEBİ için bindirme faktörü

Kontur cebi işleminden sonra davranış

PosBeforeMachining: Döngünün işlenmesinden önceki pozisyonla aynı**ToolAxClearanceHeight: Alet ekseninin güvenli yüksekliğe konumlandırılması**

Bir M3/M4 etkin değilse "Mil?" hata mesajının gösterilmesi

on: Hata mesajının verilmesi**off: Hata mesajının verilmemesi**

"Derinliği negatif olarak girme" hata mesajının gösterilmesi

on: Hata mesajının verilmesi**off: Hata mesajının verilmemesi**

Silindir gömleğinde bir somunun duvarına yaklaşma davranışı

LineNormal: Bir doğruyla yaklaşma**CircleTangential: Dairesel bir hareketle yaklaşma**

Çalışma döngülerinde mil oryantasyonu için M fonksiyonu

-1: Doğrudan NC'de mil oryantasyonu**0: Fonksiyon etkin değil****1 ila 999: Mil oryantasyonu için M fonksiyonu numarası**

"Daldırma türü mümkün değil" hata mesajının gösterilmesi

on: Hata mesajı gösterilmez

Parametre ayarları

off: Hata mesajı gösterilir

Lineer elemanların filtrelenmesi için geometri filtresi

Streç filtresi tipi

- **Off: Filtre etkin değil**
- **ShortCut: Poligon üzerinde münferit noktaların kullanılmaması**
- **Average: Geometri filtresi kenarları düzleştirir**

Filtrelenmiş konturdan filtrelenmemiş kontura mesafe

0 ila 10 [mm]: Filtrelenen noktalar sonuç yoluna göre bu toleransın içinde

Filtreleme sonucunda oluşan yolun maksimum uzunluğu

0 ila 1000 [mm]: Geometri filtrelemesinin etki ettiği uzunluk

19.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Parametre ayarları

NC editörü için ayarlar

Yedekleme dosyalarını oluşturma

TRUE: NC programlarının düzenlenmesinden sonra yedekleme dosyası oluşturma

FALSE: NC programlarının düzenlenmesinden sonra yedekleme dosyası oluşturmama

Satırların silinmesinden sonra imlecin davranışı

TRUE: İmleç, silme işleminden sonra önceki satırda bulunur (iTNC davranışı)

FALSE: İmleç, silme işleminden sonra sonraki satırda bulunur

İmlecin ilk ve son satırdaki davranışı

TRUE: Yuvarlak imleçlere PGM başında ve sonunda izin verilir

FALSE: Yuvarlak imleçlere PGM başında ve sonunda izin verilmez

Birden fazla satırlı tümcede satır kesme

ALL: Satırları her zaman eksiksiz göster

ACT: Sadece etkin tümcenin satırlarını eksiksiz göster

NO: Sadece tümce düzenleniyorsa satırları eksiksiz göster

Döngü girişinde yardımcı resimleri etkinleştirme

TRUE: Yardım resimlerini genel olarak her zaman giriş sırasında göster

FALSE: Yardım resimlerini, sadece DÖNGÜ YARDIMI yazılım tuşu AÇ konumuna getirilmişse göster. DÖNGÜ YARDIMINI AÇ/KAPA yazılım tuşu, programlama işletim türünde, "ekran düzeni" tuşuna basıldıktan sonra gösterilir

Bir döngü girişinden sonra yazılım tuşu çubuğunun davranışı

TRUE: Döngü yazılım tuşu çubuğunu bir döngü tanımlamasından sonra etkin bırak

FALSE: Döngü yazılım tuşu çubuğunu bir döngü tanımlamasından sonra gösterme

Engelleme sırasında güvenlik sorusunu silme

TRUE: Bir NC tümcesinin silinmesi sırasında güvenlik sorusunu göster

FALSE: Bir NC tümcesinin silinmesi sırasında güvenlik sorusunu gösterme

NC programı kontrolünün sırasına kadar uygulandığı satır numarası

100 ila 100.000: Geometrinin kontrol edileceği program uzunluğu

DIN/ISO programlaması: Tümce numaraları adım boyu

0 ila 250: DIN/ISO tümcelerinin programda sayesinde oluşturulduğu adım boyu

Programlanabilir eksenleri belirleme

TRUE: Belirlenen eksen konfigürasyonunu kullan

FALSE: Varsayılan eksen konfigürasyonu XYZABCUVW kullan

Eksene paralel pozisyon tümcelerinde davranış

TRUE: Eksene paralel pozisyon tümcelerine izin verilir

FALSE: Eksene paralel pozisyon tümceleri engelli

Aynı söz dizimi elemanlarının aranacağı son satır numarası

500 ila 400.000: Seçilen elemanları yukarı / aşağı ok tuşlarıyla arama

Parametre ayarları

Dosya yönetimi ayarları

Bağlı dosyaların gösterimi

MANUAL: Bağlı dosyalar gösterilir**AUTOMATIC: Bağlı dosyalar gösterilmez**

Son kullanıcı için yol verileri

Sürücü ve/veya dizinler içeren liste

Buraya kaydedilen sürücüler ve dizinleri TNC dosya yönetiminde gösterir

İşlem için FN 16 çıkış yolu

Programda yol tanımlanmamışsa FN 16 çıkışı için yol

Programlama ve program testi işletim türü için FN 16 çıkış yolu

Eğer programda hiç yol tanımlanmamışsa FN 16 çıkışı için yol

Serial Interface RS232**Diğer bilgiler:** Veri arayüzleri kurma, sayfa 657

19.2 Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu

19.2 Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu

Arayüz V.24/RS-232-C HEIDENHAIN cihazları



Arayüz, EN 50 178 Ağdan güvenli ayrılma işlevini sağlar.

25 kutuplu adaptör blok kullanımında:

TNC		VB 365725-xx		310085-01 Adaptör bloğu		VB 274545-xx			
Pim	Meşgul	Duy	Renk	Duy	Pim	Duy	Pim	Renk	Duy
1	meşgul değil	1		1	1	1	1	beyaz/ kahve	1
2	RXD	2	sarı	3	3	3	3	sarı	2
3	TXD	3	yeşil	2	2	2	2	yeşil	3
4	DTR	4	kahve	20	20	20	20	kahve	8
5	Sinyal GND	5	kırmızı	7	7	7	7	kırmızı	7
6	DSR	6	mavi	6	6	6	6		6
7	RTS	7	gri	4	4	4	4	gri	5
8	CTR	8	pembe	5	5	5	5	pembe	4
9	meşgul değil	9					8	mor	20
Geh.	Dış muhafaza	Geh.	Dış muhafaza	Geh.	Geh.	Geh.	Geh.	Dış muhafaza	Geh.

Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu 19.2

9 kutuplu adaptör blok kullanımında:

TNC		VB 355484-xx		Adaptör bloğu 363987-02		VB 366964-xx			
Pim	Meşgul	Duy	Renk	Pim	Duy	Pim	Duy	Renk	Duy
1	meşgul değil	1	kırmızı	1	1	1	1	kırmızı	1
2	RXD	2	sarı	2	2	2	2	sarı	3
3	TXD	3	beyaz	3	3	3	3	beyaz	2
4	DTR	4	kahve	4	4	4	4	kahve	6
5	Sinyal GND	5	siyah	5	5	5	5	siyah	5
6	DSR	6	mor	6	6	6	6	mor	4
7	RTS	7	gri	7	7	7	7	gri	8
8	CTR	8	beyaz/yeşil	8	8	8	8	beyaz/ yeşil	7
9	meşgul değil	9	yeşil	9	9	9	9	yeşil	9
Geh.	Dış muhafaza	Geh.	Dış muhafaza	Geh.	Geh.	Geh.	Geh.	Dış muhafaza	Geh.

19.2 Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu

Yabancı cihazlar

Yabancı cihazlardaki soket belirlemesi, HEIDENHAIN- cihazların soket tanımlamasında hayli sapma gösterebilir.

Cihazdan ve aktarım tipine bağlıdır. Lütfen soket belirlemesini alt tablodaki adaptör bloğundan temin edin.

**Adaptör bloğu VB 366964-xx
363987-02**

Duy	Pim	Duy	Renk	Duy
1	1	1	kırmızı	1
2	2	2	sarı	3
3	3	3	beyaz	2
4	4	4	kahve	6
5	5	5	siyah	5
6	6	6	mor	4
7	7	7	gri	8
8	8	8	beyaz/ yeşil	7
9	9	9	yeşil	9
Geh.	Geh.	Geh.	Dış muhafaza	Geh.

Ethernet arayüzü RJ45 duyu

Maksimum kablo uzunluğu:

- Muhafazasız: 100 m
- Muhafazalı: 400 m

Pin	Sinyal	Tanım
1	TX+	Transmit Data
2	TX–	Transmit Data
3	REC+	Receive Data
4	serbest	
5	serbest	
6	REC–	Receive Data
7	serbest	
8	serbest	

19.3 Teknik bilgi

Sembol açıklamaları

- Standart
- Eksen pozisyonu
- 1 Advanced Function Set 1
- 2 Advanced Function Set 2

Kullanıcı fonksiyonları

Kısa tanımlamalar	■ Temel uygulama: 3 eksen artı ayarlı mil ■ Dördüncü NC eksen artı yardımcı eksen veya □ 8 başka eksen veya 7 diğer eksen ile artı 2. mil ■ Dijital elektrik ve devir ayarı
Kısa tanımlama	■ Temel uygulama: 3 eksen artı ayarlı mil □ 1. 4 eksen artı ayarlı mil için ilave eksen □ 2. 5 eksen artı ayarlı mil için ilave eksen
Program girişi	HEIDENHAIN Düz Metin Diyalogunda ve DIN/ISO
Pozisyon verileri	■ Dikdörtgen koordinatlar veya kutup koordinatlarında doğrular ve daireler için nominal pozisyonlar ■ Ölçü bilgileri mutlak veya artan değerlerle ■ Gösterge ve girişler mm veya inch değerinde
Alet düzeltmeleri	■ Alet yarıçapı işleme düzleminde ve alet uzunluğunda ■ Çap düzeltme konturu 99 tümceye kadar önden hesaplanabilmektedir (M120) 2 Üç boyutlu alet yarıçap düzeltmesi, bir sonraki alet verilerin değiştirilmesine kadar program yeniden hesaplatmadan yapabilirsiniz
Alet tabloları	İstenen sayıda aletle birçok alet tablosu
Sabit hat hızı	■ Alet orta noktası hattına dayalı ■ Alet kesmesine dayalı
Paralel işletim	Başka bir program işlenirken, programı grafik destekle oluşturun
3D işleme (Advanced Function Set 2)	2 Özellikle darbesiz hareket şekli 2 Yüzey normalleri vektörü üzerinden 3D alet düzeltmesi 2 Hareketli başlık konumunun ayarlanması elektronik el çarkı ile program akışı sırasında yapılır; alet ucu pozisyonu değişmez (TCPM = Tool Center Point Management) 2 Aleti kontura dik tutun 2 Alet yarıçap düzeltmesi harekete ve alet yönüne dik
Yuvarlak tezgah işleme (Advanced Function Set 1)	1 Kontur programların silindir üzerinden işlenmesi 1 mm/dak cinsinden besleme

Kullanıcı fonksiyonları

Kontur elemanları	■ Doğru ■ Şev ■ Çember ■ Daire odak noktası ■ Daire yarıçapı ■ Tanjanttan birleşen çember ■ Köşe yuvarlama
Kontura yaklaşmak ve uzaklaşmak	■ Doğru üzerinden: Teğetsel ya da dikey ■ Daire üzerinden
Serbest kontur programlama FK	■ HEIDENHAIN açık metinde boş kontur programlaması FK, grafik desteklerle NC'ye uygun ölçümlenmemiş malzeme için
Program atlamaları	■ Alt programlar ■ Program bölümü tekrarı ■ İsteddiğiniz programı alt program olarak girin
İşlem döngüleri	■ Delmek için delme döngüleri, dengeleme dolgusu ile ve olmadan dışı delme ■ Dikdörtgen cep ve daire cep kazıma ■ Derin delme, sürtünme, döndürme ve indirme delme döngüleri ■ İç ve dış vida frezesi döngüsü ■ Dikdörtgen cep ve daire cep perdahlama ■ İşleme döngülerin düz ve eğri açılı yüzeylere ■ Düz ve dairesel şeklindeki yin frezelemesi döngüsü ■ Daire ve çizgi üzerine nokta örnekleri ■ Kontur cebi kontura paralel ■ Kontur çizimi ■ Dönme işlemleri için döngüler ■ İlaveten üretici döngüleri - özellikle makine üreticilerince oluşturulmuş işleme döngüleri - entegre edilebilir
Koordinat dönüştürme	■ Kaydırmak, çevirmek, yansıtmak ■ Ölçü faktörü (eksen spesifik) 1 Çalışma düzleminin çevrilmesi (Advanced Function Set 1)
Q parametresi Değişkenlerle programlama	■ Matematiksel fonksiyonlar =, +, -, *, /, sin α, cos α, kök hesaplaması ■ Mantıksal bağlamalar (=, $\neq$, <, >) ■ Parantez hesabı ■ tan α, arcus sin, arcus cos, arcus tan, a^n, e^n, ln, log, bir sayının mutlak değeri, sabit π, olumsuzlama, virgül sonrası haneler veya virgölün önündeki hanelerin kesilmesi ■ Daire hesaplama fonksiyonları ■ String parametresi

Kullanıcı fonksiyonları

Programlama yardımları	■ Hesap makinesi ■ Oluşan tüm hata mesajlarının tam listesi ■ Hata mesajlarında bağlama duyarlı yardım fonksiyonu ■ Döngüleri programlarken grafik desteği ■ NC programındaki yorum tümceleri
Teach-In	■ Gerçek pozisyonlar, doğrudan NC programına devralınır
Test grafiği Gösterim türleri	■ İşleme akışının grafik simülasyonları , başka program çalışırken de işlenebilir ■ Üstten görünüş / 3 düzlemde görüntü / 3D görüntüsü / 3D çizgi grafiği ■ Kesit büyütme
Programlama grafiği	■ Programlama işletim türünde, girilen NC tümceleri birlikte çizilir (2D çizgi grafiği), bu başka program işlenirken de yapılabilir
İşlem grafiği Gösterim türleri	■ İşlenen programın üstten görünüşte grafik gösterimi / 3 düzlemde gösterim / 3D gösterim
Çalışma süresi	■ "Program Testi" işletim türünde işleme sürelerinin hesaplanması ■ Program akışı işletim türlerine geçerli işleme süresinin gösterilmesi
Kontura yeniden seyir etmek	■ Programda istenen bir tümceye kadar tümce ilerleme ve işlemenin sürdürülmesi için hesaplanan nominal pozisyona yaklaşma ■ Programı yarıda kesmek, konturu terk etmek ve yeniden yaklaşmak
Sıfır noktası tabloları	■ Malzemeye bağlı sıfır noktalarının kaydedilmesi için birden fazla sıfır noktası tablosu
Tarama sistemi döngüleri	■ Tarama sistemini kalibre etme ■ Malzemenin eğri konumunu manuel veya otomatik kompanse edilmesi ■ Dayanak noktasını manuel veya otomatik belirlenmesi ■ İşleme parçasını otomatik ölçmek ■ Otomatik alet ölçümleri için döngüler ■ Otomatik kinematik ölçümleri için döngüler

Teknik Veriler

Bileşenler	■ Kontrol paneli ■ TFT renkli düz ekran, yazılım tuşlarıyla birlikte
Program belleği	■ en az 21 GBayt
Giriş hassasiyeti ve gösterge adımları	■ Doğrusal eksenlerde 0,1 µm'a kadar ■ Doğrusal eksenlerde 0,01 µm 'a kadar (seçenek 23 ile) ■ 0,000 1°'ye kadar açılı eksenlerde ■ Doğrusal eksenlerde 0,000 01°'e kadar (seçenek 23 ile)
Girdi alanı	■ Azami 999 999 999 mm veya 999 999 999°
Interpolasyon:	■ 4 eksendeki doğrultular ■ 2 eksendeki daire ■ Cıvata hattı: Çember ve doğrunun bindirilmesi
Tümce işleme süresi Yarıçap düzeltmesi içermeyen 3D doğrusu	■ 0,5 ms
Eksen ayarı	■ Durum ayar hassaslığı: Pozisyon ölçüm cihazı /1024 sinyal periyodu ■ Konum ayar ünitesi döngü süresi: 3 ms ■ Devir ayar ünitesi döngü süresi: 200 µs
İşleme yolu	■ Maks. 100 m (3 937 inç)
Mil devri	■ Maks. 100 000 dev/dk. (analog devir nominal değeri)
Hata kompanzasyonu	■ Çizgisel ve çizgisel olmayan eksen hataları, gevşek, dairesel hareketlerde ters uçlar, ısı genleşmesi ■ Sürtünmeli tutunma
Veri arayüzleri	■ Her bir V.24 / RS-232-C maks. 115 kBaud ■ Geliştirilmiş veri arayüzü LSV-2-Protokolü harici TNC kullanımların veri arayüzü üzerinden HEIDENHAIN yazılımı TNCremo ile sağlanması ■ Ethernet arayüzü 1000 Base T ■ 5 x USB (1 x ön yüz USB 2.0; 4 x arka yüz USB 3.0)
Çevre sıcaklığı	■ İşletim: 5 °C ila +40 °C ■ Depolama: -20 °C ila +60 °C

Aksesuar

Elektronik el çarkı	■ bir HR 410 taşınabilir el çarkı veya ■ Ekranlı, taşınabilir ve kablosuz bir HR 550 FS el çarkı veya ■ Ekranlı ve taşınabilir HR 520 el çarkı veya ■ Ekranlı ve taşınabilir HR 420 el çarkı veya ■ HR 130 monte edilebilir el çarkı veya ■ HRA 110 el çarkı adaptörü üzerinden en fazla üç HR 150 monte edilebilir el çarkı
Tarama sistemi	■ TS 260: Kablo bağlantılı şalterli 3D tarama sistemi ■ TS 440: Kızılötesi aktarımlı ve anahtarlı 3D tarama sistemi ■ TS 444: Kızılötesi aktarımlı ve anahtarlı pilsiz 3D tarama sistemi ■ TS 640: Kızılötesi aktarımlı ve anahtarlı 3D tarama sistemi ■ TS 740: Kızılötesi aktarımlı, anahtarlı, yüksek hassasiyete sahip 3D tarama sistemi ■ TT 160: Alet ölçümü için kumanda eden 3D tarama sistemi ■ TT 449: Alet ölçümü için kızıl ötesi aktarımlı kumanda eden 3D tarama sistemi

Advanced Function Set 1 (seçenek #8)

Gelişmiş fonksiyon grubu 1	Yuvarlak tezgah işlemesi: ■ Konturların silindir üzerinden işlenmesi ■ mm/dak cinsinden besleme Koordinat hesap dönüşümleri: Çalışma düzleminin döndürülmesi Enterpolasyon: Döndürülmüş çalışma düzlemindeki 3 eksenle yer alan daire (hacimsel daire)
-----------------------------------	---

Advanced Function Set 2 (seçenek #9)

Gelişmiş fonksiyon grubu 2	3D işleme: ■ Özellikle sarsıntısız hareket kontrolü ■ Yüzey normalleri vektörü üzerinden 3D alet düzeltilmesi ■ Program akışı sırasında elektronik el çarkı ile hareketli başlık konumunun değiştirilmesi; Alet ucu pozisyonu değişmez (TCPM = Tool Center Point Management) ■ Aleti kontura dik tutun ■ Hareket yönü ve alet yönüne dik olan alet yarıçapı düzeltilmesi Enterpolasyon: 5 eksenleki doğrultu (Export izin alma zorunluluğu)
-----------------------------------	---

HEIDENHAIN DNC (seçenek #18)

Harici PC uygulamalarıyla iletişim COM bileşenleri üzerinden

Display Step (seçenek #23)**Gösterge adımı****Giriş hassasiyeti:**

- 0,01 µm'ye kadar doğrusal eksenler
- 0,00001°'ye kadar açı eksenleri

Dynamic Collision Monitoring – DCM (seçenek #40)**Dinamik arpışma kontrolü**

- Makine üreticisi denetlenecek nesneleri tanımlar
- Manuel işletimde uyarı
- Otomatik işletimde program iptali
- 5 eksen hareketinde de denetleme

DXF Converter (seçenek #42)**DXF dönüştürücü**

- Desteklenen DXF formatı: AC1009 (AutoCAD R12)
- Kontur ve nokta desenlerin kabul edilmesi
- Konforlu referans noktasını belirleme
- Açık metin diyalog programlarındaki kontur kesitlerinden Grafik Seçimi

Adaptive Feed Control – AFC (seçenek #45)**Adaptif besleme ayarı**

- Eğitim adımıyla gerçek mil performansının tespit edilmesi
- Otomatik besleme ayarının yapıldığı sınırların tanımlanması
- İşleme sırasında tam otomatik besleme ayarı

KinematicsOpt (seçenek #48)**Makine kinematiğinin optimizasyonu**

- Etkin kinematiği kaydetme/geri yükleme
- Etkin kinematiği kontrol etme
- Etkin kinematiği optimize etme

Mill-Turning (seçenek #50)**Frezeleme/torna işletimi****Fonksiyonlar:**

- Frezeleme/torna işletimi geçişi
- Sabit kesim hızı
- Kesici yarıçap kompanzasyonu
- Dönme devreleri

Extended Tool Management (seçenek #93)**Gelişmiş alet yönetimi**

Python bazlı

Advanced Spindle Interpolation (seçenek no. 96)**Enterpolasyonlu mil****Enterpolasyonlu torna:**

- Döngü 880: Dişli ark azdırma frezeleme
- Döngü 291: Enterpolasyonlu torna kuplajı
- Döngü 292: Enterpolasyonlu torna kontur perdahlama

Spindle Synchronism (seçenek #131)**Mil senkron alışması**

Freze mili ve torna mili senkron alışması

Remote Desktop Manager (seçenek #133)

Harici bilgisayar birimleri uzaktan kumandası	■ Ayrı bilgisayar biriminde Windows ■ TNC ara yüzüyle bağlantılı
--	---

Synchronizing Functions (seçenek #135)

Senkronizasyon fonksiyonları	Gerçek zamanlı kuplaj fonksiyonu (Real Time Coupling – RTC): Eksen kuplajı
-------------------------------------	--

Visual Setup Control – VSC (seçenek no. 136)

Germe durumunun kamera tabanlı kontrolü	■ Germe durumunun bir HEIDENHAIN kamera sistemiyle kaydedilmesi ■ Çalışma alanının gerçek ile nominal durumu arasında optik karşılaştırma
--	--

Cross Talk Compensation – CTC (seçenek #141)

Aks bağlantıları denkleştirme	■ Eksen ivmelenmesiyle dinamik şartlı pozisyon değişimlerinin tespiti ■ TCP (Tool Center Point) kompanzasyonu
--------------------------------------	--

Position Adaptive Control – PAC (seçenek #142)

Adaptif pozisyon kontrolü	■ Çalışma mekanındaki eksenlerin konumlarına bağlı olarak ayar parametrelerinin uygun hale getirilmesi ■ Eksenin hızına veya ivmelenmesine bağlı olarak ayar parametrelerinin uygun hale getirilmesi
----------------------------------	---

Load Adaptive Control – LAC (seçenek #143)

Adaptif yük kontrolü	■ İşleme parçası kütlesi ve sürtünme gücünün otomatik olarak Tespit Edilmesi ■ Malzemenin güncel kütlesine bağlı olarak ayar parametrelerinin uygun hale getirilmesi
-----------------------------	---

Active Chatter Control – ACC (seçenek #145)

Etkin gürültü önleme	İşleme sırasında tam otomatik gürültü önleme fonksiyonu
-----------------------------	---

Active Vibration Damping – AVD (seçenek no. 146)

Etkin titreşim sönümlemesi	Malzeme yüzeyinin iyileştirilmesi için makine titreşimlerinin sönümlendirilmesi
-----------------------------------	---

19.3 Teknik bilgi

TNC fonksiyonlarının giriş formatları ve birimleri

Pozisyonlar, Koordinatlar, Daire yarıçapları, Şev uzunlukları	-99 999.9999 ila +99 999.9999 (5,4: Virgülden önceki ve sonraki haneler) [mm]
Alet numaraları	0 ila 32 767,9 (5,1)
Alet adları	32 karakter, TOOL CALL ögesinde "" (tırnak işareti) arasında yazılı. İzin verilen özel işaretler: #, \$, %, &, -
Alet düzeltmeleri için delta değerleri	-99,9999 ila +99,9999 (2,4) [mm]
Mil devirleri	0 ila 99 999,999 (5,3) [U/dak]
Besleme	0 ila 99 999,999 (5,3) [mm/dak] veya [mm/diş] ya da [mm/1]
Döngü 9'da bekleme süresi	0 ila 3.600,000 (4,3) [s]
Çeşitli döngülerde hatve	-9,9999 ila +9,9999 (2,4) [mm]
Mil yönlendirme açısı	0 ila 360,0000 (3,4) [°]
Kutup koordinatları için açı, rotasyon, düzlem hareketi	-360,0000 ila 360,0000 (3,4) [°]
Cıvata çizgisi enterpolasyonu (CP) için kutup koordinat açısı	-5 400.0000 ila 5 400.0000 (4,4) [°]
Döngü 7'de sıfır noktası numaraları	0 ila 2 999 (4,0)
Döngü 11 ve 26 ölçü faktörü	0,000001 ila 99,999999 (2,6)
Ek fonksiyonlar M	0 ila 999 (4,0)
Q parametre numaraları	0 ila 1999 (4,0)
Q parametre değerleri	-99 999.9999 ila +99 999,9999 (9,6)
3D düzeltmesinde N ve T normal vektörleri	-9.99999999 ila +9.99999999 (1,8)
Program atlamaları için (LBL) markalar	0 ila 999 (5,0)
Program atlamaları için (LBL) markalar	Tırnak ("") arası istediğiniz metin stringi
Program bölüm tekrarı REP adeti	1 ila 65 534 (5,0)
Q parametre fonksiyonu FN14 bünyesinde hata numaraları	0 ila 1 199 (4,0)

19.4 Genel bakış tabloları

İşleme döngüleri

Döngü numarası	Döngü tanımı	DEF aktif	CALL aktif
7	SIFIR NOKTASI	■	
8	YANSIMA	■	
9	BEKLEME SURESI	■	
10	DONME	■	
11	OLCU FAKTORU	■	
12	PGM CALL	■	
13	YONLENDIRME	■	
14	KONTUR	■	
19	CALISMA DUZLEMI	■	
20	KONTUR VERILERI	■	
21	ON DELME		■
22	DUZLESTIRME		■
23	PERDAHLAMA DERINLIGI		■
24	YANAL PERDAHLAMA		■
25	KONTUR CEKM.		■
26	OLCU FAK EKSEN SP.	■	
27	SILINDIR KILIFI		■
28	SILINDIR KILIFI		■
29	SILIN. MUHAF. CUBUGU		■
32	TOLERANS	■	
39	SILIN. MUH. KONTURU		■
200	DELIK		■
201	SURTUNME		■
202	CEVIR		■
203	EVRENSEL DELIK		■
204	GERIYE DUSURULMESI		■
205	EVR. DELME DERINLIGI		■
206	DISLI DELME		■
207	DISLI DEL GS		■
208	DELIK FREZESI		■
209	DISLI DEL PARCA KIR.		■
210	YIV DALGALANMASI		■
211	YUVARLATILM. YIV		■
212	CEP PERDAHL.		■
213	TIPA PERDAHLAMA		■

Tablolar ve Genel Bakış

19.4 Genel bakış tabloları

Döngü numarası	Döngü tanımı	DEF aktif	CALL aktif
214	DAI. CEP PERDAHLAMA		■
214	DAI. TIPA PERDAHLAMA		■
220	ORNEK DAIRE	■	
221	ORNEK HATLAR	■	
225	GRAVURLE		■
230	SATIR DUSURMESI		■
231	AYAR YUZEYI		■
232	PLANLI FREZELEME		■
233	SATI H FREZELEME		■
239	YUKLEMEYI BELIRLE	■	
240	MERKEZLEME		■
241	TEK AGIZ DELME DRN.		■
247	REFERANS NOKT AYARI	■	
251	DIKDORTGEN CEP		■
252	DAIRE CEBI		■
253	YIV FREZELEME		■
254	YUVARLATILM. YIV		■
256	RECTANGULAR STUD		■
257	CIRCULAR STUD		■
258	ÇOK KÖŞE PİM		■
262	DISLI FREZESI		■
263	GIZLI DISLI FREZESI		■
264	DELME DISLI FREZESI		■
265	HELEZ DELME DISL FRE		■
267	DIS DISLI FREZESI		■
270	KONTUR CEK. VERILERI	■	
275	DONER FREZE KONTUR YUVASI		■
291	IPO.-TORNA KUPLAJ		■
292	IPO.-TORNA KONTUR		■
800	ROTORU AYARLA	■	
801	DONER SISTEMI SIFIRLAMA	■	
810	TURN CONTOUR LONG.		■
811	SHOULDER, LONGITDNL.		■
812	SHOULDER, LONG. EXT.		■
813	CEVIRME OYMA UZUNLUK		■
814	BOY. DONDURME DALDIRMA GEN.		■
815	KONT. PARALEL DONDUR		■
820	TURN CONTOUR TRANSV.		■

Döngü numarası	Döngü tanımı	DEF aktif	CALL aktif
821	SHOULDER, FACE		■
822	SHOULDER, FACE. EXT.		■
823	DONDURME DALDIRMA DUZ		■
824	DUZ DONDURME DALDIRMA GEN.		■
830	KONTURA PARALEL VIDA DISI		■
831	UZUNLAMASINA DISLI		■
832	VIDA DISI GENISLETILMIS		■
840	RAD. KONT. OLUK ACM.		■
841	OLUK ACMA BASIT RADYAL		■
842	RDYL OLUK ACM GENSL		■
850	EKS. KONT. OLUK ACM.		■
851	OLUK ACM BASIT AKSYL		■
852	AKSYL OLUK ACM GNSL		■
860	KONT. BATIRMA YRÇP.		■
861	BASIT RAD. BATIRMA		■
862	GENISL. RAD. BATIRMA		■
870	EKS. KONT. BATIRMA		■
871	BASIT EKS. BATIRMA		■
872	GENISL. EKS. BATIRMA		■
880	DISLI HADDEL. ONAYI		■
892	CHECK IMBALANCE	■	

Ek fonksiyonlar

M	Etki	Tümcedeki etki -	Başlangıç	Son	Sayfa
M0	Program akışı DURDURMA/Mil DURDURMA/Soğutucu madde KAPALI		■		380
M1	Seçime bağlı program akışı DURDURMA/ Mil DURDURMA/ Soğutucu madde KAPALI		■		643
M2	Program akışı DURDURMA/Mil DURDURMA/Soğutucu madde KAPALI/gerekirse Durum göstergesini silme(makine parametresine bağlı)/Tümce 1'e geri gitme		■		380
M3	Mil AÇIK saat yönünde	■			380
M4	Mil AÇIK saat yönünün tersi yönde	■			
M5	Mil DURDUR			■	
M6	Alet değiştirme/Program akışı DURDURMA (makine parametresine bağlı)/Mil DURDURMA		■		380
M8	Soğutucu madde AÇIK	■			380
M9	Soğutucu madde KAPALI			■	
M13	Mil AÇIK saat yönünde/Soğutucu madde AÇIK	■			380
M14	Mil AÇIK saat yönünün tersi yönde/Soğutucu madde açık	■			
M30	M2 ile aynı fonksiyon		■		380

Tablolar ve Genel Bakış

19.4 Genel bakış tabloları

M	Etki	Tümcedeki etki -	Başlangıç	Son	Sayfa
M89	Serbest ek fonksiyon veya döngü çağırma, kalıcı olarak etkin (makine parametresine bağlı)	■		■	Döngüler El Kitabı
M91	Konumlama tümcesinde: Koordinatlar makine sıfır noktasını referans alır	■			381
M92	Konumlama tümcesinde: Koordinatlar, makine üreticisi tarafından tanımlanan pozisyonu referans alır, örn. alet değiştirme pozisyonu	■			381
M94	Devir eksenini göstergesini 360° altındaki bir değere küçültme	■			482
M97	Küçük kontur kademelerini işleme			■	384
M98	Açık konturları tam olarak işleme			■	385
M99	Tümce şeklinde döngü çağırma			■	Döngüler El Kitabı
M101	Yardımcı alet ile geçmiş bekleme süresinde otomatik alet değiştirme			■	197
M102	M101 sıfırlama			■	
M107	Yardımcı aletlerdeki hata mesajını üst ölçü ile bastırma			■	197
M108	M107 sıfırlama			■	
M109	Alet kesiminde sabit hat hızı (besleme artırma ve azaltma)	■			388
M110	Alet kesiminde sabit hat hızı (sadece besleme artırma ve azaltma)	■			
M111	M109/M110 sıfırlama			■	
M116	Döner eksenlerde mm/dk cinsinden besleme	■			480
M117	M116 sıfırlama			■	
M118	Program akışı sırasında el çarkı konumlandırmayı bindirme	■			391
M120	Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD)	■			389
M126	Döner eksenleri yol optimizasyonlu hareket ettirme	■			481
M127	M126 sıfırlama			■	
M128	Döner eksenlerin konumlanmasında alet ucu pozisyonunu koruma (TCPM)	■			483
M129	M128 sıfırlama			■	
M130	Konumlama tümcesinde: Noktalar, hareketsiz koordinat sistemini referans alır	■			383
M138	Kol hareketi eksenini seçimi	■			486
M140	Konturdan geri çekme alet eksenini yönünde	■			393
M143	Temel devri silme	■			396
M144	Tümce sonundaki GERÇEK/NOMİNAL pozisyonlarında yer alan makine kinematiğinin dikkate alınması	■			487
M145	M144 sıfırlama			■	
M141	Tarama sistemi denetimini bastırma	■			395
M148	Aleti NC durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma	■			397
M149	M148'i sıfırlama			■	

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Teknik veriler

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Eksenler	Maksimum 18	Maksimum 18
Giriş birimi ve gösterge adımı:		
■ Doğrusal eksenler	■ 0,1µm, 0,01 µm #23 seçeneğiyle	■ 0,1 µm
■ Devir eksen	■ 0,001°, 0,00001° #23 seçeneğiyle	■ 0,0001°
Yüksek frekanslı mil ve tork/ doğrusal motorlar için ayar dairesi	#49 seçeneğiyle	#49 seçeneğiyle
Gösterge	19 İnç-TFT-renkli düz ekran veya	19 İnç-TFT-renkli- düz ekran veya 15,1 İnç-TFT-renkli düz ekran
NC, PLC programları ve sistem dosyaları için bellek ortamı	Sabit disk veya Solid State Disk SSDR	Sabit disk veya Solid State Disk SSDR
NC programları için program hafızası	>21 GBayt	>21 GBayt
Tümce işleme süresi	0,5 ms	0,5 ms
HeROS işletim sistemi	Evet	Evet
İnterpolasyon		
■ Doğru	■ 5 eksen	■ 5 eksen
■ Daire	■ 3 eksen	■ 3 eksen
■ Cıvata hattı	■ Evet	■ Evet
■ Spline	■ Hayır	■ #9 seçeneğiyle evet
Donanım	Modüler olarak devre dolabında	Modüler olarak devre dolabında

Karşılaştırma: Veri arayüzleri

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Gigabit-Ethernet 1000BaseT	X	X
Seri arayüz RS-232-C	X	X
Seri arayüz RS-422	-	X
USB arayüzü	X	X

Tablolar ve Genel Bakış

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Aksesuar

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Elektronik el çarkı		
■ HR 410/510	X	X
■ HR 420	X	X
■ HR 520/530/550	X	X
■ HR 130	X	X
■ HRA 110 üzerinde HR 150	X	X
Tarama sistemi		
■ TS 260/TS 460	X	X
■ TS 440/TS 444	X	X
■ TS 640/TS 642/TS 740	X	X
■ TS 220/TS 230	X	X
■ TS 249	X	X
■ SE 660	X	X
■ SE 540/SE 640/SE 642	X	X
■ TT 140	X	X
■ TT 160/ TT460	X	X
■ TT 449	X	X
■ TL Nano	X	X
■ TL Micro 150/200/300	X	X
Endüstriyel PC'ler		
■ IPC 6641	X	X
■ ITC 750/760	X	X
■ ITC 755	X	X

Karşılaştırma: Bilgisayar yazılımı

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Yazılım programlama istasyonu	Mevcut	Mevcut
TNCremoNT, TNCbackup ile veri yedekleme sağlamak üzere veri aktarımı için	Mevcut	Mevcut
TNCremoPlus Live Screen ile veri transfer yazılımı	Mevcut	Mevcut
virtualTNC : Sanal makineler için kumanda bileşenleri	Mevcut	Mevcut

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Karşılaştırma: Makineye özel fonksiyonlar

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Hareket alanı geçişi	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut
Merkezi tahrik (birden çok makine eksenini için 1 motor)	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut
C eksen işletimi (mil motoru döner eksenini tahrik eder)	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut
Otomatik freze başlığı değişimi	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut
Açı başlıklarının desteklenmesi	Fonksiyon mevcut değil	Fonksiyon mevcut
Balluf alet kimliği	Fonksiyon mevcut (Python ile birlikte)	Fonksiyon mevcut
Birden fazla alet yuvasının yönetimi	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut
Python üzerinden gelişmiş alet yönetimi	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut

Karşılaştırma: Kullanıcı fonksiyonları

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Program girişi		
■ HEIDENHAIN açık metin diyalogunda	■ X	■ X
■ DIN/ISO'da	■ X	■ X
■ smarT.NC ile	■ –	■ X
■ ASCII editörü ile	■ X, doğrudan düzenlenebilir	■ X, dönüşümün ardından düzenlenebilir
Pozisyon verileri		
■ Dik açılı koordinatlarda doğrular ve daire için nominal pozisyon	■ X	■ X
■ Kutupsal koordinatlarda doğrular ve daire için nominal pozisyon	■ X	■ X
■ Ölçü bilgileri mutlak veya artan değerlerle	■ X	■ X
■ Gösterge ve girişler mm veya inç değerinde	■ X	■ X
■ Son alet pozisyonunu kutup olarak ayarlayın (boş CC tümcesi)	■ X (kutup aktarımı anlaşılmıyorsa, hata mesajı)	■ X
■ Yüzey normalleri vektörleri (LN)	■ X	■ X
■ Spline tümceleri (SPL)	■ –	■ X, #9 seçeneğiyle

Tablolar ve Genel Bakış

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Alet düzeltmesi		
■ Çalışma düzleminde ve alet uzunluğunda	■ X	■ X
■ Yarıçapı düzeltilen konturu 99 tümceye kadar önceden hesaplama	■ X	■ X
■ Üç boyutlu alet yarıçap düzeltmesi	■ X, #9 seçeneğiyle	■ X, #9 seçeneğiyle
Alet Tezgahı		
■ Alet verilerinin merkezi kaydı	■ X	■ X
■ İstenen sayıda aletle birçok alet tablosu	■ X	■ X
■ Alet tiplerinin esnek yönetimi	■ X	■ –
■ Seçilebilir aletlerin filtrelenmiş göstergesi	■ X	■ –
■ Sıralama fonksiyonu	■ X	■ –
■ Sütun adı	■ Kısmen _ ile	■ Kısmen - ile
■ Kopyalama fonksiyonu: Belirli alet verilerinin üzerine yazma	■ X	■ X
■ Formül görünümü	■ Ekran düzeni tuşuyla geçiş	■ Yazılım tuşu ile geçiş yapma
■ TNC 640 ile iTNC 530 arasında alet tablosu değişimi	■ X	■ Mümkün değil
Çeşitli 3D tarama sistemlerinin yönetimi için tarama sistemi tablosu	X	–
Alet kullanım dosyası oluşturun, kullanılabilirliği kontrol etme	X	X
Kesim verileri hesabı: Mil devir sayısı ve beslemenin otomatik hesaplanması	Basit kesim verileri işlemcisi	Kayıtlı teknoloji tabloları yardımıyla
İstenilen tabloyu tanımlama	■ Serbest tanımlanabilir tablolar (.TAB dosyaları) ■ FN fonksiyonları üzerinden okuma ve yazma ■ Konfigürasyon verileri üzerinden tanımlanabilir ■ Tablo adları bir harfle başlamalıdır ■ SQL fonksiyonları üzerinden okumak ve yazmak	■ Serbest tanımlanabilir tablolar (.TAB dosyaları) ■ FN fonksiyonları üzerinden okuma ve yazma

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Alet merkez hattına ya da alet kesimlerine bağlı olarak sabit hat hızı	X	X
Paralel işletim: Başka bir program işlendiği esnada program oluşturma	X	X
Sayaç eksenlerinin programlanması	X	X
Çalışma düzleminin çevrilmesi (döngü 19, PLANE fonksiyonu)	X, seçenek #8	X, seçenek #8
Yuvarlak tezgah işleme:		
■ Kontur programların silindir üzerinden işlenmesi		
■ Silindir kılıfı (döngü 27)	■ X, seçenek #8	■ X, seçenek #8
■ Silindir kılıfı yiv (döngü 28)	■ X, seçenek #8	■ X, seçenek #8
■ Silindir kılıfı çubuk (döngü 29)	■ X, seçenek #8	■ X, seçenek #8
■ Silindir kılıfı dış kontur (döngü 39)	■ X, seçenek #8	■ X, seçenek #8
■ mm/dk ya da U/dk cinsinden besleme	■ X, seçenek #8	■ X, seçenek #8
Alet eksen yönünde hareket etme		
■ Manuel işletim (3D-ROT menü)	■ X	■ X, FCL2 fonksiyonu
■ Program kesintisi esnasında	■ X	■ X
■ El çarkı bindirmeli	■ X	■ X, seçenek #44
Daire ya da doğru üzerinden kontura yaklaşma ve konturdan çıkma	X	X
Besleme girişi:		
■ F (mm/dk), hızlı hareket FMAX	■ X	■ X
■ FU (devir beslemesi mm/1)	■ X	■ X
■ FZ (dış beslemesi)	■ X	■ X
■ FT (saniye cinsinden yol süresi)	■ –	■ X
■ FMAXT (hızlı hareket potansiyometresi etkin durumda: Saniye bazında yol süresi)	■ –	■ X
Serbest kontur programlama FK		
■ NC'ye uygun ölçümlenmemiş işleme parçalarının programlanması	■ X	■ X
■ Açık metin diyaloguna göre FK programının dönüştürülmesi	■ –	■ X
Program atlamaları:		
■ Label numaralarının maksimum sayısı	■ 9999	■ 1000
■ Alt programlar	■ X	■ X
■ Alt programlarda yuvalama derinliği	■ 20	■ 6
■ Program bölümü tekrarları	■ X	■ X
■ İstediğiniz programı alt program olarak girme	■ X	■ X

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Q parametre programlaması:		
■ Matematiksel standart fonksiyonlar	■ X	■ X
■ Formül girişi	■ X	■ X
■ String işleme	■ X	■ X
■ Lokal Q parametresi QL	■ X	■ X
■ Kalan Q parametresi QR	■ X	■ X
■ Program kesintisinde parametre değiştirme	■ X	■ X
■ FN15: PRINT	■ –	■ X
■ FN25: PRESET	■ –	■ X
■ FN26: TABOPEN	■ X	■ X
■ FN27: TABWRITE	■ X	■ X
■ FN28: TABREAD	■ X	■ X
■ FN29: PLC LIST	■ X	■ –
■ FN31: RANGE SELECT	■ –	■ X
■ FN32: PLC PRESET	■ –	■ X
■ FN37: EXPORT	■ X	■ –
■ FN38: SEND	■ X	■ X
■ FN16 ile dosyanın harici kaydedilmesi	■ X	■ X
■ FN16 formatlamaları: Sola hizalı, sağ hizalı, String uzunlukları	■ X	■ X
■ FN16 ile LOG-File içine yazma	■ X	■ –
■ Ek durum göstergesinde parametre içeriklerini göster	■ X	■ –
■ Programlamada (Q-INFO) parametre içeriklerini gösterme	■ X	■ X
■ Tabloları okumak ve tablolara yazmak için SQL fonksiyonları	■ X	■ –

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Grafik desteği		
■ 2D programlama grafiği	■ X	■ X
■ REDRAW fonksiyonu	■ –	■ X
■ Parmaklık çizgilerini arka plan olarak gösterme	■ X	■ –
■ 3D hat grafiği	■ X	■ X
■ Test grafiği (üstten görünüm, 3 düzlemde görüntü, 3D görüntü)	■ X	■ X
■ Yüksek çözünürlüklü görüntü	■ X	■ X
■ Aleti gösterin	■ X	■ X
■ Simülasyon hızının ayarlanması	■ X	■ X
■ 3 düzlemin kesim hattındaki koordinatlar	■ –	■ X
■ Geliştirilmiş Zoom fonksiyonları (fare kullanımı)	■ X	■ X
■ Ham parça için çerçeveyi gösterme	■ X	■ X
■ Fare üzerine geldiğinde üstten görünümde derinlik değerinin gösterimi	■ –	■ X
■ Program testini belirli yerde durdurma (STOPP AT N)	■ –	■ X
■ Alet değiştirme makrosunu dikkate alma	■ –	■ X
■ İşleme grafiği (üstten görünüş, 3 düzlemde görüntü, 3D görüntü)	■ X	■ X
■ Yüksek çözünürlüklü görüntü	■ X	■ X

Tablolar ve Genel Bakış

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Sıfır noktası tabloları: Malzemeye bağlı sıfır noktalarının kaydedilmesi	X	X
Preset tablosu: Referans noktalarının yönetilmesi	X	X
Palet yönetimi		
■ Palet dosyalarının desteklenmesi	■ X	■ X
■ Alet bazlı işleme	■ –	■ X
■ Palet Preset tablosu: Paletlerin referans noktalarının yönetilmesi	■ –	■ X
Kontura tekrar yaklaşma		
■ Tümce akışı ile	■ X	■ X
■ Program kesintisinin ardından	■ X	■ X
Oto başlat fonksiyonu	X	X
Teach-In: Gerçek pozisyonları bir NC programına devralma	X	X
Geliştirilmiş dosya yönetimi		
■ Birden çok dizin ve alt dizin oluşturma	■ X	■ X
■ Sıralama fonksiyonu	■ X	■ X
■ Fare kullanımı	■ X	■ X
■ Her yazılım tuşu için hedef dizin seçme	■ X	■ X
Programlama yardımları:		
■ Döngü programlamasında yardımcı görüntüler	■ X	■ X
■ PLANE/PATTERN DEF fonksiyonunun seçiminde canlandırılmalı yardımcı resimler	■ X	■ X
■ PLANE/PATTERN DEF'de yardımcı resimler	■ X	■ X
■ Hata mesajlarında bağlama duyarlı yardım fonksiyonu	■ X	■ X
■ TNCguide, tarayıcı bazlı yardım sistemi	■ X	■ X
■ Metin bağlamına duyarlı yardım sistemi çağırısı	■ X	■ X
■ Hesap makinesi	■ X (bilimsel)	■ X (standart)
■ NC programındaki yorum tümceleri	■ X	■ X
■ NC programında tamamlama tümceleri	■ X	■ X
■ Program testinde anahat görünümü	■ –	■ X
Dinamik çarpışma denetimi DCM:		
■ Otomatik işletimde çarpışma denetimi	■ X, seçenek #40	■ X, seçenek #40
■ Manuel işletimde çarpışma denetimi	■ X, seçenek #40	■ X, seçenek #40
■ Tanımlanan çarpışma parçalarının grafik gösterimi	■ X, seçenek #40	■ X, seçenek #40
■ Program testinde çarpışma kontrolü	■ –	■ X, seçenek #40
■ Tespit ekipmanı denetimi	■ –	■ X, seçenek #40
■ Alet taşıyıcı yönetimi	■ X	■ X, seçenek #40

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
CAM desteği:		
■ DXF verilerinden konturları devralın	■ X, seçenek #42	■ X, seçenek #42
■ DXF verilerinden işleme pozisyonlarını devralma	■ X, opsiyon no.42	■ X, seçenek #42
■ CAM dosyaları için çevrimdışı filtre	■ –	■ X
■ Streç filtresi	■ X	■ –
MOD Fonksiyonları:		
■ Kullanıcı parametreleri	■ Konfigürasyon verileri	■ Numaraların yapısı
■ Servis fonksiyonları içeren OEM yardım dosyaları	■ –	■ X
■ Dosya taşıyıcısı kontrolü	■ –	■ X
■ Service-Packs yüklemesi	■ –	■ X
■ Sistem zamanının ayarlanması	■ X	■ X
■ Gerçek pozisyon devralımı için eksen tespit etme	■ –	■ X
■ Hareket alanı sınırlarının tespit edilmesi	■ X	■ X
■ Harici erişime kapatma	■ X	■ X
■ Kinematik geçişi	■ X	■ X
İşlem döngülerini çağırma:		
■ M99 ya da M89 ile	■ X	■ X
■ CYCL CALL ile	■ X	■ X
■ CYCL CALL PAT ile	■ X	■ X
■ CYC CALL POS ile	■ X	■ X
Özel fonksiyonlar:		
■ Ters program oluşturma	■ –	■ X
■ TRANS DATUM üzerinden sıfır noktası kaydırması	■ X	■ X
■ Adaptif besleme ayarı AFC	■ X, seçenek #45	■ X, seçenek #45
■ Döngü parametrelerini global tanımlama: GLOBAL DEF	■ X	■ X
■ PATTERN DEF üzerinden örnek tanımlama	■ X	■ X
■ Nokta tablolarının tanımlanması ve işlenmesi	■ X	■ X
■ Basit kontur formülü CONTOUR DEF	■ X	■ X
Büyük formların yapı fonksiyonları:		
■ Global program ayarları GS	■ –	■ X, seçenek #44
■ Geliştirilmiş M128: FUNCTION TCPM	■ X	■ X

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Durum göstergeleri:		
■ Pozisyonlar, mil devri, besleme	■ X	■ X
■ Pozisyon göstergesinin daha büyük gösterilmesi, manuel işletim	■ X	■ X
■ Ek durum göstergesi, form görünümü	■ X	■ X
■ El çarkı bindirmeli işlemede el çarkı yolunun gösterilmesi	■ X	■ X
■ Döndürülmüş sistemde kalan yol göstergesi	■ X	■ X
■ Q parametre içeriklerinin dinamik göstergesi, numara devreleri tanımlanabilir	■ X	■ –
■ Python üzerinden makine üreticisine özel ilave durum göstergesi	■ X	■ X
■ Kalan hareket süresinin grafik göstergesi	■ –	■ X
Kullanıcı arayüzünün bireysel renk ayarları	–	X

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Karşılaştırma: Döngüler

Döngü	TNC 640	iTNC 530
1 DERIN DELME	X	X
2 DISLI DELME	X	X
3 YIV FREZELEME	X	X
4 CEP FREZELEME	X	X
5 DAIRE CEBİ	X	X
6 DUZLESTIRME (SL I, önerilir: SL II, döngü 22)	–	X
7 SIFIR NOKTASI	X	X
8 YANSIMA	X	X
9 BEKLEME SURESI	X	X
10 DONME	X	X
11 OLCU FAKTORU	X	X
12 PGM CALL	X	X
13 YONLENDIRME	X	X
14 KONTUR	X	X
15 ON DELME (SL I, önerilir: SL II, döngü 21)	–	X
16 KONTUR FREZELEME (SL I, önerilir: SL II, döngü 24)	–	X
17 DISLI DEL GS	X	X
18 DIS KESME	X	X
19 CALISMA DUZLEMI	X, seçenek #8	X, seçenek #8
20 KONTUR VERILERI	X	X
21 ON DELME	X	X
22 DUZLESTIRME	X	X
23 PERDAHLAMA DERINLIGI	X	X
24 YANAL PERDAHLAMA	X	X
25 KONTUR CEKM.	X	X
26 OLCU FAK EKSEN SP.	X	X
27 SILINDIR KILIFI	X, seçenek #8	X, seçenek #8
28 SILINDIR KILIFI	X, seçenek #8	X, seçenek #8
29 SILIN. MUHAF. CUBUGU	X, seçenek #8	X, seçenek #8
30 CAM VERILERINI ISLEME	–	X
32 TOLERANS	X	X
39 SILIN. MUH. KONTURU	X, seçenek #8	X, seçenek #8
200 DELIK	X	X
201 SURTUNME	X	X
202 CEVIR	X	X
203 EVRENSEL DELIK	X	X
204 GERIYE DUSURULMESI	X	X

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Döngü	TNC 640	iTNC 530
205 EVR. DELME DERINLIGI	X	X
206 DISLI DELME	X	X
207 DISLI DEL GS	X	X
208 DELIK FREZESI	X	X
209 DISLI DEL PARCA KIR.	X	X
210 YIV DALGALANMASI	X	X
211 YUVARLATILM. YIV	X	X
212 CEP PERDAHL.	X	X
213 TIPA PERDAHLAMA	X	X
214 DAI. CEP PERDAHLAMA	X	X
215 DAI. TIPA PERDAHLAMA	X	X
220 ORNEK DAIRE	X	X
221 ORNEK HATLAR	X	X
225 GRAVURLE	X	X
230 SATIR DUSURMESI	X	X
231 AYAR YUZEYI	X	X
232 PLANLI FREZELEME	X	X
233 SATIH FREZELEME	X	–
239 YUKLEMEYI BELIRLE	X, seçenek #143	–
240 MERKEZLEME	X	X
241 TEK AGIZ DELME DRN.	X	X
247 REFERANS NOKT AYARI	X	X
251 DIKDORTGEN CEP	X	X
252 DAIRE CEBI	X	X
253 YIV FREZELEME	X	X
254 YUVARLATILM. YIV	X	X
256 RECTANGULAR STUD	X	X
257 CIRCULAR STUD	X	X
258 ÇOK KÖŞE PİM	X	–
262 DISLI FREZESI	X	X
263 GIZLI DISLI FREZESI	X	X
264 DELME DISLI FREZESI	X	X
265 HELEZ DELME DISL FRE	X	X
267 DIS DISLI FREZESI	X	X
270 KONTUR CEK. VERILERI 25 döngüsünün davranışlarını ayarlamak için	X	X
275 DONER FREZE KONTUR YUVASI	X	X
276 KONTUR HAREKETI 3D	–	X

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Döngü	TNC 640	iTNC 530
290 ENTERPOLASYON DONUSU	–	X, seçenek #96
291 IPO.-TORNA KUPLAJ	X, seçenek #96	–
292 IPO.-TORNA KONTUR	X, seçenek #96	–
800 ROTORU AYARLA	X, seçenek no. 50	–
801 DONER SISTEMI SIFIRLAMA	X, seçenek no. 50	–
810 TURN CONTOUR LONG.	X, seçenek no. 50	–
811 SHOULDER, LONGITDNL.	X, seçenek no. 50	–
812 SHOULDER, LONG. EXT.	X, seçenek no. 50	–
813 CEVIRME OYMA UZUNLUK	X, seçenek no. 50	–
814 BOY. DONDURME DALDIRMA GEN.	X, seçenek no. 50	–
815 KONT. PARALEL DONDUR	X, seçenek no. 50	–
820 TURN CONTOUR TRANSV.	X, seçenek no. 50	–
821 SHOULDER, FACE	X, seçenek no. 50	–
822 SHOULDER, FACE. EXT.	X, seçenek no. 50	–
823 DONDURME DALDIRMA DUZ	X, seçenek no. 50	–
824 DUZ DONDURME DALDIRMA GEN.	X, seçenek no. 50	–
830 KONTURA PARALEL VIDA DISI	X, seçenek no. 50	–
831 UZUNLAMASINA DISLI	X, seçenek no. 50	–
832 VIDA DISI GENISLETILMIS	X, seçenek no. 50	–
840 RAD. KONT. OLUK ACM.	X, seçenek no. 50	–
841 OLUK ACMA BASIT RADYAL	X, seçenek no. 50	–
842 RDYL OLUK ACM GENSL	X, seçenek no. 50	–
850 EKS. KONT. OLUK ACM.	X, seçenek no. 50	–
851 OLUK ACM BASIT AKSYL	X, seçenek no. 50	–

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Döngü	TNC 640	iTNC 530
852 AKSYL OLUK ACM GNSL	X, seçenek no. 50	–
860 KONT. BATIRMA YRÇP.	X, seçenek no. 50	–
861 BASIT RAD. BATIRMA	X, seçenek no. 50	–
862 GENISL. RAD. BATIRMA	X, seçenek no. 50	–
870 EKS. KONT. BATIRMA	X, seçenek no. 50	–
871 BASIT EKS. BATIRMA	X, seçenek no. 50	–
872 GENISL. EKS. BATIRMA	X, seçenek no. 50	–
880 DISLI HADDEL. ONAYI	X, seçenek #131	–
892 CHECK IMBALANCE	X, seçenek no. 50	–

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Karşılaştırma: Ek fonksiyonlar

M	Etki	TNC 640	iTNC 530
M00	Program akışı DURDURMA/Mil DURDURMA/Soğutucu madde KAPALI	X	X
M01	Seçime bağlı program akışı DURDURMA	X	X
M02	Program akışı DURDURMA/Mil DURDURMA/Soğutucu madde KAPALI/gerekirse Durum göstergesini silme (makine parametresine bağlı)/Tümce 1'e geri gitme	X	X
M03	Mil AÇIK saat yönünde	X	X
M04	Mil AÇIK saat yönünün tersi yönde		
M05	Mil DURDUR		
M06	Alet değiştirme/Program akışı DURDURMA (makineye bağlı fonksiyon)/Mil DURDUR	X	X
M08	Soğutucu madde AÇIK	X	X
M09	Soğutucu madde KAPALI		
M13	Mil AÇIK saat yönünde/Soğutucu madde AÇIK	X	X
M14	Mil AÇIK saat yönünün tersi yönde/Soğutucu madde açık		
M30	M02 ile aynı fonksiyon	X	X
M89	Serbest ek fonksiyon veya döngü çağırma, kalıcı olarak etkin (makineye bağlı fonksiyon)	X	X
M90	Köşelerdeki sabit hat hızı (TNC 640 için gerekli değildir)	–	X
M91	Konumlama tümcesinde: Koordinatlar makine sıfır noktasını referans alır	X	X
M92	Konumlama tümcesinde: Koordinatlar, makine üreticisi tarafından tanımlanan pozisyonu referans alır, örn. alet değiştirme pozisyonu	X	X
M94	Devir eksenini göstergesini 360° altındaki bir değere küçültme	X	X
M97	Küçük kontur kademelerini işleme	X	X
M98	Açık konturları tam olarak işleme	X	X
M99	Tümce şeklinde döngü çağırma	X	X
M101	Yardımcı alet ile geçmiş bekleme süresinde otomatik alet değiştirme	X	X
M102	M101 sıfırlama		
M103	Giriş beslemesini F faktörüne kadar azaltma (yüzdesel değer)	X	X
M104	En son belirlenen referans noktasını tekrar etkinleştirme	– (Önerilen: Döngü 247)	X
M105	Çalışmayı ikinci k_v faktörüyle uygulama	–	X
M106	Çalışmayı ilk k_v faktörüyle uygulama		
M107	Yardımcı aletlerdeki hata mesajını üst ölçü ile bastırma	X	X
M108	M107 sıfırlama		
M109	Alet kesiminde sabit hat hızı (besleme artırma ve azaltma)	X	X
M110	Alet kesiminde sabit hat hızı (sadece besleme artırma ve azaltma)		
M111	M109/M110 sıfırlama		

Tablolar ve Genel Bakış

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

M	Etki	TNC 640	iTNC 530
M112 M113	İstenen kontur geçişleri arasına kontur geçişleri ekleyin M112 sıfırlama	– (önerilen: döngü 32)	X
M114 M115	Hareketli eksenlerle çalışırken, makine geometrisinin otomatik olarak düzeltilmesi M114 sıfırlama	– (önerilen: M128, TCPM)	X, seçenek #8
M116 M117	Yuvarlak tezgahdaki besleme mm/dak M116 sıfırlama	X, seçenek #8	X, seçenek #8
M118	Program akışı sırasında el çarkı konumlandırmayı bindirme	X	X
M120	Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD)	X	X
M124	Kontur filtresi	– (kullanıcı parametreleri üzerinden mümkün)	X
M126 M127	Döner eksenleri yol optimizasyonlu hareket ettirme M126 sıfırlama	X	X
M128 M129	Döner eksenlerin konumlanmasında alet ucu pozisyonunu koruma (TCPM) M128 sıfırlama	X, seçenek #9	X, seçenek #9
M130	Konumlama tümcesinde: Noktalar, hareketsiz koordinat sistemini baz alır	X	X
M134 M135	Döner eksenlerle konumlandırmada tanjantı olmayan geçişlerde doğru tutuş M134 sıfırlama	–	X
M136 M137	Mil devri başına milimetre cinsinden F beslemesi M136 sıfırlama	X	X
M138	Hareketli eksen seçimi	X	X
M140	Konturdan geri çekme alet eksen yönünde	X	X
M141	Tarama sistemi denetimini bastırma	X	X
M142	Kalıcı program bilgilerini silin	–	X
M143	Temel devri silin	X	X
M144 M145	Tümce sonundaki GERÇEK/NOMİNAL pozisyonlarında yer alan makine kinematiğinin dikkate alınması M144 sıfırlama	X, seçenek #9	X, seçenek #9
M148 M149	Aleti NC durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırın M148 sıfırla	X	X
M150	Nihayet şalteri mesajına basın	– (FN 17 üzerinden mümkün)	X
M197	Köşeleri yuvarla	X	–
M200 -M204	Lazerli kesim fonksiyonları	–	X

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Karşılaştırma: Manuel İşletim ve El. el çarkı işletim türlerinde tarama sistemi döngüleriEl. çarkı

Döngü	TNC 640	iTNC 530
3D tarama sistemlerinin yönetimi için tarama sistemi tablosu	X	–
Etkin uzunluğu kalibre etme	X	X
Etkin yarıçapı kalibre etme	X	X
Bir düzlem üzerinden temel devrin belirlenmesi	X	X
Seçilebilen bir ekseninde referans noktasının ayarlanması	X	X
Referans noktası olarak köşenin ayarlanması	X	X
Referans noktası olarak daire merkez noktasının ayarlanması	X	X
Referans noktası orta eksenin ayarlanması	X	X
İki delik/dairesel pim üzerinden temel devrin belirlenmesi	X	X
Dört delik/dairesel pim üzerinden referans noktasının belirlenmesi	X	X
Daire merkezinin üç delik/dairesel pim üzerine ayarlanması	X	X
Düzlemlerin eğikliğinin tespit edilmesi ve dengelenmesi	X	–
Mekanik tarama sistemlerinin, güncel pozisyonun manuel olarak devralınmasıyla desteklenmesi	Yazılım tuşu veya donanım tuşuyla	Donanım tuşuyla
Ölçüm değerlerinin Preset tablosuna yazılması	X	X
Ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması	X	X

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Otomatik malzeme kontrolü için tarama sistemi döngüleri

Döngü	TNC 640	iTNC 530
0 BEFERANS DÜZLEM	X	X
1 POLAR REFER NOKT	X	X
2 TS KALİBRELEME	–	X
3 OLCUM	X	X
4 OLCUM 3D	X	X
9 TS KAL. UZUNLUGU	–	X
30 TT KALİBRE ETME	X	X
31 ALET UZUNLUGU	X	X
32 ALET YARICAPI	X	X
33 OLCME ALETİ	X	X
400 TEMEL DONME	X	X
401 KIRMIZI 2 DELMESİ	X	X
402 KIRMIZI 2 TIPA	X	X
403 DONME EKSENİND. KIR.	X	X
404 TEMEL DONME AYARI	X	X
405 C EKSENİNDEKİ KIRM.	X	X
408 YIV ORTA RFNK	X	X
409 CUBUK ORTA RFNK	X	X
410 İC DİKDORTGEN RFNK.	X	X
411 DİS DİKDORTGEN RFNK.	X	X
412 İC DAİRE RFNK.	X	X
413 DİS DAİRE RFNK.	X	X
414 DİS KOSE RFNK.	X	X
415 İC KOSE RFNK.	X	X
416 DAİRE CAPI MER RFNK	X	X
417 TS EKSENİ RFNK.	X	X
418 DORT DELİK REF NOK	X	X
419 HER BİR EKSEN RFNK	X	X
420 ACİ OLCUMU	X	X
421 DELİK OLCUMU	X	X
422 DİS DAİRE OLCUMU	X	X
423 İC DİKDORTGEN OLCUMU	X	X
424 DİS DİKDORT. OLCUMU	X	X
425 İC GENİSLİK OLCUMU	X	X
426 DİS CUBUK OLCUMU	X	X
427 OLCUM KOORDİNLARİ	X	X
430 DAİRE CAPI OLCUMU	X	X

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Döngü	TNC 640	iTNC 530
431 DÜZLEM OLCUMU	X	X
440 EKSEN KAYD. OLCUMU	–	X
441 HIZLI TARAMA	Kısmen tarama sistemi tablosu üzerinden mümkün	X
450 SAVE KINEMATICS	X, seçenek no. 48	X, seçenek no. 48
451 MEASURE KINEMATICS	X, seçenek no. 48	X, seçenek no. 48
452 ON AYAR KOMPANZASYONU	X, seçenek no. 48	X, seçenek no. 48
460 BILYADA TS AYARI	X	X
461 TS UZUNLUGU AYARI	X	X
462 HALKADA TS AYARI	X	X
463 TIPADA TS AYARI	X	X
480 TT KALIBRE ETME	X	X
481 ALET UZUNLUGU	X	X
482 ALET YARICAPI	X	X
483 OLCME ALETİ	X	X
484 IR TT KALIBRE ET	X	X
600 IS YERİ GLOBAL	X, seçenek no. 136	–
601 IS YERİ YEREL	X, seçenek no. 136	–

Karşılaştırma: Programlamadaki farklılıklar

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Bir tümce düzenlenmekteyse, işletim türü değişimi	İzinli	İzin verilir
Dosya kullanımı:		
■ Dosya kayıt fonksiyonu	■ Mevcut	■ Mevcut
■ Dosyayı farklı kaydet fonksiyonu	■ Mevcut	■ Mevcut
■ Değişiklikleri iptal etme	■ Mevcut	■ Mevcut
Dosya yönetimi:		
■ Fare kullanımı	■ Mevcut	■ Mevcut
■ Sıralama fonksiyonu	■ Mevcut	■ Mevcut
■ İsim girişi	■ Dosya seç genel bakış penceresi açılır	■ İmleci senkronize eder
■ Tuş kombinasyonları desteklenir	■ Mevcut değil	■ Mevcut

Tablolar ve Genel Bakış

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
■ Favoriler yönetimi	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Sütun görüntüsünün konfigüre edilmesi	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Yazılım tuşlarının düzeni	■ Biraz farklı	■ Biraz farklı
Fonksiyon tümcesini kapat	Mevcut	Mevcut
Tablodan alet seçme	Seçim Split-Screen menüsü üzerinden gerçekleşir	Seçim, bir genel bakış penceresi üzerinden gerçekleşir
Özel fonksiyonların SPEC FCT tuşu üzerinden programlanması	Yazılım tuşu çubuğu tuşa basıldığında alt menü olarak açılır. Alt menülerden çıkmak için: SPEC FCT tuşuna tekrar basın, TNC en son etkin olan çubuğu tekrar gösterir	Yazılım tuşu çubuğu tuşa basıldığında en son çubuk olarak eklenir. Menülerden çıkmak için: SPEC FCT tuşuna tekrar basın, TNC en son etkin olan çubuğu tekrar gösterir
Yaklaşma ve uzaklaşma hareketlerinin APPR DEP tuşu üzerinden programlanması	Yazılım tuşu çubuğu tuşa basıldığında alt menü olarak açılır. Alt menülerden çıkmak için: APPR DEP tuşuna tekrar basın, TNC en son etkin olan çubuğu tekrar gösterir	Yazılım tuşu çubuğu tuşa basıldığında en son çubuk olarak eklenir. Menülerden çıkmak için: APPR DEP tuşuna tekrar basın, TNC en son etkin olan çubuğu tekrar gösterir
CYCLE DEF ve TOUCH PROBE menüleri etkin konumdayken END donanım tuşuna basma	Düzenleme işlemi sonlandırır ve dosya yönetimini çağırır	İlgili menüyü sonlandırır
CYCLE DEF ve TOUCH PROBE menüleri etkin konumdayken dosya yönetimini çağırın	Düzenleme işlemi sonlandırır ve dosya yönetimini çağırır. Dosya yönetimi sonlandırıldığında ilgili yazılım çubuğu seçili kalır	Hata mesajı Tuş işlevsiz
CYCL CALL , SPEC FCT , PGM CALL ve APPR DEP menüleri etkin konumdayken dosya yönetiminin çağırılması	Düzenleme işlemi sonlandırır ve dosya yönetimini çağırır. Dosya yönetimi sonlandırıldığında ilgili yazılım çubuğu seçili kalır	Düzenleme işlemi sonlandırır ve dosya yönetimini çağırır. Dosya yönetimi sonlandırıldığında temel yazılım çubuğu seçilir

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Sıfır noktası tablosu:		
■ Bir eksen içinde değerlere göre sıralama fonksiyonu	■ Mevcut	■ Mevcut değil
■ Tablo sıfırlama	■ Mevcut	■ Mevcut değil
■ Mevcut olmayan eksenleri silme	■ Mevcut	■ Mevcut
■ Liste/ form görüntüsüne geçişi	■ Split-Screen tuşu üzerinden geçiş	■ Toggle yazılım tuşu üzerinden geçiş
■ Tek tek satır ekle	■ Her yerde yapılabilir, yeniden numaralandırma sorgudan sonra mümkün. Boş satır eklenir, 0 ile manuel olarak doldurulur	■ Sadece tablo sonunda yapılabilir. Bütün sütunlarda 0 değeri olan satır eklenir
■ Münferit eksenlerdeki pozisyon gerçek değerleri, tuşla sıfır noktası tablosuna devralın	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Bütün etkin eksenlerdeki pozisyon gerçek değerleri, tuşla sıfır noktası tablosuna devralın	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ En son TS ile ölçülen pozisyonu tuşla devralın	■ Mevcut değil	■ Mevcut
Serbest kontur programlama FK:		
■ Paralel eksenlerin programlanması	■ X/Y koordinatları ile nötr, FUNCTION PARAXMODE ile geçiş	■ Mevcut paralel eksenlerle makineye bağlı olarak
■ Rölatif referansların otomatik düzeltilmesi	■ Kontur alt programlarında rölatif referanslar otomatik olarak düzeltilmez	■ Bütün rölatif referanslar otomatik olarak düzeltilir

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Hata mesajı durumunda kullanım:		
■ Hata mesajlarında yardım	■ ERR tuşu üzerinden çağırma	■ HELP tuşu üzerinden çağırma
■ Yardım menüsü etkin durumdayken işletim türleri değişimi	■ İşletim türleri değişiminde yardım menüsü kapatılır	■ İşletim türleri değişimine izin verilmez (fonksiyonsuz tuş)
■ Yardım menüsü etkin durumdayken arka plan işletim türünü seçme	■ F12 ile yapılan geçişlerde yardım menüsü kapatılır	■ F12 ile yapılan geçişlerde yardım menüsü açık kalır
■ Birbiriyle aynı hata mesajları	■ Bir listede toplanır	■ Sadece bir defa gösterilir
■ Hata mesajlarının onaylanması	■ Her hata mesajı (birçok defa gösterilse de) onaylanmalıdır, Hepsini sil fonksiyonu mevcut	■ Hata mesajı sadece bir defa onaylanır
■ Protokol fonksiyonlarına erişim	■ Kayıt defteri ve güçlü filtre fonksiyonları (hata, tuşa basma) mevcut	■ Filtre fonksiyonları olmadan bütün kayıt defteri mevcut
■ Servis dosyalarının kaydedilmesi	■ Mevcut. Sistem çöktüğünde bir servis dosyası oluşturulmaz	■ Mevcut. Sistem çöktüğünde bir servis dosyası otomatik olarak oluşturulur

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Arama fonksiyonu:		
■ En son aranan sözcüklerin listesi	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Etkin durumdaki tümcenin bileşenlerini gösterme	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Mevcut tüm NC tümcelerinin listesini gösterme	■ Mevcut değil	■ Mevcut
İşaretili durumda yukarı/aşağı ok tuşlarıyla arama fonksiyonunu başlatma	Azami 100.000 tümceye kadar işlevlidir, konfigürasyon tarihi üzerinden ayarlanabilir	Program uzunluğuna bağlı olarak bir kısıtlama olmaz
Programlama grafiği:		
■ Parmaklık ağının ölçeklendirilmiş gösterimi	■ Mevcut	■ Mevcut değil
■ SLII döngülerinde kontur alt programlarının AUTO DRAW ON ile düzenlenmesi	■ Hata mesajlarında imleç, ana programda CYCL CALL tümcesi üzerinde durur	■ Hata mesajlarında imleç, kontur alt programında hataya neden olan tümcenin üzerinde durur
■ Zoom penceresinin kaydırılması	■ Tekrar fonksiyonu mevcut değil	■ Tekrar fonksiyonu mevcut
Yan eksenlerin programlanması:		
■ FUNCTION PARAXCOMP söz dizimi: Göstergenin ve seyir hareketinin tutumunu tanımlama	■ Mevcut	■ Mevcut değil
■ FUNCTION PARAXMODE söz dizimi: Hareket ettirilecek paralel eksenin düzenini tanımlama	■ Mevcut	■ Mevcut değil
Üretici döngülerinin programlanması		
■ Tablo verilerine erişim	■ SQL komutları üzerinden veya FN17/FN18 ya da TABREAD-TABWRITE fonksiyonları yoluyla	■ FN17-/FN18 ya da TABREAD-TABWRITE fonksiyonları ile
■ Makine parametresine erişim	■ CFGREAD fonksiyonu üzerinden	■ FN18 fonksiyonları ile
■ İnteraktif döngülerin CYCLE QUERY ile oluşturulması, örn. manuel işletimde tarama sistemi döngüleri	■ Mevcut	■ Mevcut değil

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Program testinde farklılıklar, işlevsellik

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Test N tümcesine kadar	Fonksiyon mevcut değil	Fonksiyon mevcut
GOTO tuşuyla giriş	Bu fonksiyon sadece BAŞLAT TEK yazılım tuşuna henüz basılmamışsa mümkündür	Bu fonksiyon BAŞLAT TEK sonrasında da mümkündür
İşleme zamanının hesaplanması	Simülasyonun START yazılım tuşu ile her tekrarında, işleme zamanı eklenir	Simülasyonun START yazılım tuşu ile her tekrarında, zaman hesabı 0'dan başlatılır
Tekil tümce	Nokta desen döngüleri ve CYCL CALL PAT durumunda kumanda her noktada durur	Nokta desen döngüleri ve CYCL CALL PAT , kumanda tarafından bir tümce olarak kabul edilir

Karşılaştırma: Program testinde farklılıklar, kullanım

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Yazılım tuşu çubuklarının ve yazılım tuşlarının çubuklar içerisindeki düzeni	Etkin olan ekran düzenine bağlı olarak yazılım tuşu çubuklarının ve yazılım tuşlarının düzeni farklıdır.	
Zum fonksiyonu	Her kesim düzlemi münferit yazılım tuşları üzerinden seçilebilir	Kesim düzlemi üç adet Toggle yazılım tuşu üzerinden seçilebilir
Makineye özel M ek fonksiyonları	PLC'de entegre değilse, hata mesajlarına yol açar	Program testinde yoksayılır
Alet tablosunu gösterme/düzenleme	Fonksiyon yazılım tuşu ile mevcut	Fonksiyon mevcut değil
3D gösterim: Malzemeyi şeffaf gösterme	Mevcut	Fonksiyon mevcut değil
3D gösterim: Aleti şeffaf gösterme	Mevcut	Fonksiyon mevcut değil
3D gösterim: Alet hatlarını gösterme	Mevcut	Fonksiyon mevcut değil
Model kalitesi ayarlanabilir	Mevcut	Fonksiyon mevcut değil

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Karşılaştırma: Farklı manuel işletim, işlevsellik

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Kademe ölçüsü fonksiyonu	Bir kademe ölçüsü, doğrusal eksenler ve devir eksenleri için ayrı şekilde tanımlanabilir.	Bir kademe ölçüsü doğrusal eksenler ve devir eksenleri için ortak biçimde geçerlidir.
Preset tablosu	Makine tezgahı sisteminden işleme parçası sistemine (aktarım ve rotasyon) X, Y ve Z sütunları ve SPA, SPB ve SPC mekan açıları üzerinden temel dönüşüm. Ek olarak eksen ofsetleri X_OFFS ile W_OFFS arasındaki sütunlar üzerinden her münferit eksenle tanımlanabilir. Bunların fonksiyonları yapılandırılabilir.	Makine tezgahı sisteminden temel dönüşüm (aktarım) X, Y ve Z sütunları üzerinden ve çalışma düzleminde (rotasyon) bir KIRMIZI temel devir üzerinden, işleme parçası sistemine. Ek olarak referans noktaları, A ile W arasındaki sütunlar üzerinden, dönen ve paralel eksenler tanımlanabilir.
Referans noktası ayarında davranış	Dönen bir eksenle bir Preset uygulaması bir eksen ofseti mantığında etki eder. Bu ofset kinematik hesaplamalarında ve çalışma düzlemini hareket ettirmede de etki eder. presetToAlignAxis (No. 300203) makine parametresiyle, eksen ofsetinin sıfır ayarının ardından dahili olarak hesaplanıp hesaplanmayacağı tespit edilir. Bundan bağımsız olarak bir eksen ofseti daima aşağıdaki etkilere sahiptir: ■ Bir eksen ofseti daima ilgili eksenin olması gereken pozisyon göstergesine etki eder (eksen ofseti güncel eksen değerinden çıkartılır). ■ Bir dönen eksen koordinatı bir L tümcesinde programlandığında eksen ofseti programlı koordinata eklenir	Dönen eksenlerde makine parametreleri üzerinden tanımlanan eksen ofsetleri, bir düzlem çevirme fonksiyonunda tanımlanmış eksen konumlarına etki etmez. MP7500 Bit 3 ile güncel dönen eksen konumunun, makine sıfır noktası referans alınarak dikkate alınıp alınmadığı ya da ilk dönen eksenin (genelde C eksen) bir 0° konumundan yola çıkılıp çıkılmadığı tespit edilir.
Preset tablosunun kullanımı:		
■ Hareket alanına bağlı Preset tablosu	■ Mevcut değil	■ Mevcut
Besleme sınırlandırmasının tanımlanması	Doğrusal eksenler ve devir eksenleri için ayrı ayrı besleme sınırlandırması tanımlanabilir	Doğrusal eksenler ve devir eksenleri için sadece bir besleme sınırlandırması tanımlanabilir

Tablolar ve Genel Bakış

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Farklı manuel işletim, kullanım

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Pozisyon değerlerini mekanik tuşlardan devralma	Güncel pozisyonu yazılım tuşu veya donanım tuşuyla kabul edin	Gerçek pozisyonu donanım tuşu ile devralma
Tarama fonksiyonları menüsünden çıkma	SON yazılım tuşu üzerinden ve END donanım tuşu üzerinden mümkün	SON yazılım tuşu üzerinden ve END donanım tuşu üzerinden mümkün

Karşılaştırma: İşlemede farklılıklar, kumanda

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Yazılım tuşu çubuklarının ve yazılım tuşlarının çubuklar içerisindeki düzeni	Etkin olan ekran düzenine bağlı olarak yazılım tuşu çubuklarının ve yazılım tuşlarının düzeni aynı değildir.	
İşlemin, Program akışı tekli tümce işletim türüne geçiş yapılarak durdurulmasının ve DAHİLİ DURDUR ile sonlandırılmasının ardından, işletim türü değişimi	Program akışı tümce takibi işletim türüne geri dönüşte: Güncel tümce seçilmedi hata mesajı. Durdurma yeri seçimi tümce ilerleme ile gerçekleşmelidir	İşletim türleri değişimine izin verilir, Modal bilgiler kaydedilir, işlem doğrudan NC başlat ile sürdürülebilir
Bir işletim türleri değişiminden önce buraya kadar işlem yapılmasının ardından GOTO ile FK dizilerine giriş	FK programlama: Tanımlanmamış başlangıç konumu hata mesajı	Giriş izin verilir
Tümce akışı:		
Tekrar başlatmada ekran düzeni geçişi	Sadece yeniden giriş pozisyonuna sürülmüşse mümkün	Her işletim durumunda mümkün
Hata mesajları	Hata mesajları, arızanın giderilmesinin ardından da mevcut olur ve ayrı ayrı onaylanmaları gerekir	Hata mesajları hatanın giderilmesinin ardından kısmen otomatik olarak onaylanır
Tekil tümcede nokta deseni	Nokta desen döngüleri ve CYCL CALL PAT durumunda kumanda her noktadan sonra durur	Nokta desen döngüleri ve CYCL CALL PAT , kumanda tarafından bir tümce olarak kabul edilir

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Karşılaştırma: İşlemede farklılıklar, seyir hareketleri

**Dikkat, seyir hareketlerini kontrol edin!**

Daha eski TNC kumandalarında oluşturulan NC programları, bir TNC 640 üzerinde başka seyir hareketlerine ya da hata mesajlarına yol açabilir!

Programları mutlaka gerekli titizlik ve dikkatle hareket ettirin!

Aşağıda bilinen farklılıkların bir listesini bulabilirsiniz. Listedeki eksiklikler için sorumluluk taşınmamaktadır!

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
M118 ile el çarkı bindirmeli seyir	Koordinat sistemi etkin durumdayken etki eder; duruma göre döndürülmüş ya da hareketli ya da makineye sabitli koordinat sisteminde, manuel işletimin 3D ROT menüsü ayarına bağlı olarak etki eder	Makinede sabit koordinat sisteminde etki eder
M143 ile temel devir silme	M143 , Preset tablosunda SPA , SPB ve SPC sütunlarının kayıtlarını siler, ilgili Preset satırının yeniden etkinleştirilmesi, silinen temel devri etkinleştirmez	M143 , Preset tablosunda ROT sütun kaydını silmez , ilgili Preset satırının yeniden etkinleştirilmesi, silinen temel devri tekrar etkinleştirir
Yaklaşma/uzaklaşma hareketlerinin ölçeklendirmesi (APPR DEP/RND)	Eksene özel ölçü faktörüne izin verilir, yarıçap ölçeklendirilmez	Hata mesajı
APPR DEP ile yaklaşma/uzaklaşma	APPR/DEP LN veya APPR/DEP CT bünyesinde bir RO programlanmışsa hata mesajı	Bir alet yarıçapının 0 ve düzeltme yönünün RR olması varsayımı
Kontur elemanları 0 uzunlukla tanımlanmışsa APPR DEP ile yaklaşma/uzaklaşma	0 uzunlukla tanımlanan kontur elemanları yoksayılar. Yaklaşma ve ayrılma hareketleri her seferinde birinci veya son geçerli kontur elemanı için hesaplanır	APPR tümcesinin ardından 0 uzunlukla bir kontur elemanı (APPR tümcesinde programlı ilk kontur noktasına bağlı olarak) programlanmışsa bir hata mesajı verilir. Bir DEP tümcesinin önünde bir kontur elemanı 0 uzunluğa sahip ise iTNC, hata mesajı vermez, çıkış hareketini en son geçerli kontur elemanı ile hesaplar

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Q parametrelerinin etkisi	Q60 ila Q99 (veya QS60 ila QS99) temel olarak daima lokal etki eder.	Q60 ila Q99 (veya QS60 ila QS99) MP7251'e bağlı olarak dönüştürülmüş döngü programlarında (.cyc) lokal ya da global etki eder. Kümelenmiş çağrılar problem meydana getirebilir
Alet yarıçap düzeltmesinin otomatik olarak kaldırılması	■ R0 ile tümce ■ DEP tümcesi ■ END PGM	■ R0 ile tümce ■ DEP tümcesi ■ PGM CALL ■ Döngü 10 DÖNME programlaması ■ Program seçimi
M91 ile NC tümceleri	Alet yarıçap düzeltmesi hesaplanmaz	Alet yarıçap düzeltmesi hesaplanır
M120 LA1 durumunda davranış	Kumanda bu girişi bünyesinde bir LA0 olarak yorumladığından işlemeye etkisi yoktur	Kumanda bu girişi bünyesinde bir LA2 olarak yorumladığından işlemeye olası istenmeyen etkisi olabilir
Alet biçim düzeltmesi	Bu türlü bir programlama kesin biçimde eksen değeri programlaması olarak görüldüğü ve ilkesel olarak eksenlerin dik açılı bir koordinat sistemi oluşturmadıkları düşünüleceği için, alet biçim düzeltmesi desteklenmez	Alet biçim düzeltmesi desteklenir
Nokta tablolarında tümce ilerleme	Alet bir sonraki işlem göreceği pozisyonun üzerine konumlandırılır	Alet en son işlem görmüş pozisyonun üzerine konumlandırılır
NC programında boş CC tümcesi (kutup, en son alet pozisyonundan devralınır)	Çalışma düzleminde son konumlandırma tümcesi, çalışma düzleminin her iki koordinatını almalı	Çalışma düzleminde son konumlandırma tümcesi, çalışma düzleminin her iki koordinatını almak zorunda değil. RND ya da CHF tümcelerinde problemli olabilir
Eksene özel ölçeklendirilmiş RND tümcesi	RND tümcesi ölçeklendirilir, sonuç bir elipstir	Hata mesajı verilir
Bir RND ya da CHF tümcesinin önünde ya da arkasında 0 uzunluğunda bir kontur elemanı tanımlanmışsa, reaksiyon gelir	Hata mesajı verilir	RND ya da CHF tümcesinin önünde 0 uzunluğunda bir kontur elemanı bulunduğu hata mesajı verilir RND ya da CHF tümcesinin arkasında 0 uzunluğunda bir kontur elemanı bulunduğu, 0 uzunluğundaki kontur elemanı yoksayılır

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Kutupsal koordinatlarla daire programlaması	Artan dönme açısı IPA ve dönüş yönü DR , aynı işarete sahip olmalı. Aksi halde bir hata mesajı verilir	DR ve IPA farklı işaretlerle tanımlanmışsa, dönme yönünün işareti kullanılır
Açılma açısı=0 olan bir yay veya helikste alet yarıçap düzeltmesi	Yayın/ heliksin yan yana duran elemanları arasındaki geçiş oluşturulur. Ayrıca alet eksen hareketi bu geçişin hemen önünde oluşturulur. Bu eleman düzeltilecek ilk veya son eleman ise, kendisinden sonraki veya önceki eleman düzeltilecek ilk veya son eleman gibi işlem görür.	Yayın/ heliksin eş uzaklığı, alet hattının yapımı için kullanılır
Pozisyon göstergesinde alet uzunluğunun hesaplanması	Pozisyon göstergesinde alet tablosunun L ve DL değerleri ve TOOL CALL ögesinin DL değeri hesaplanır	Pozisyon göstergesinde alet tablosunun L ve DL değerleri hesaplanır
Boşluk dairesinde işlem hareketi	Hata mesajı verilir	Kısıtlama yok
20 ila 24 arasındaki SLII döngüleri:		
■ Tanımlanabilir kontur elemanlarının sayısı	■ En fazla 12 kısmi konturda azami 16384 tümce	■ En fazla 12 kısmi konturda azami 8192 tümce, kısmi konturda kısıtlama olmaz
■ Çalışma düzlemini belirleyin	■ TOOL CALL tümcesinde alet eksenini çalışma düzlemini belirler	■ İlk kısmi konturda ilk hareket tümcesinin eksenleri, çalışma düzlemini belirler
■ Bir SL döngüsünün sonundaki pozisyon	■ Son pozisyonun en son programlı pozisyon ya da sadece emniyetli yükseklik üzerinden sürülmesinin gerekip gerekmediği posAfterContPocket (No. 201007) parametresi üzerinden yapılandırılabilir	■ Son pozisyonun en son programlanmış pozisyon ya da sadece emniyetli yükseklik üzerinden sürülmesi gerekiyorsa, MP7420 üzerinden konfigüre edilebilir

Tablolar ve Genel Bakış

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
20 ila 24 arasındaki SLII döngüleri:		
■ Ceplerde bulunmayan adalardaki tutum	■ Karmaşık kontur formülleriyle tanımlanamaz	■ Karmaşık kontur formülleriyle kısıtlı olarak tanımlanabilir
■ Karmaşık kontur formülüne sahip SL döngülerinde miktar işlemleri	■ Gerçek miktar işlemleri gerçekleştirilebilir	■ Gerçek miktar işlemleri sadece kısıtlı gerçekleştirilebilir
■ CYCL CALL'da yarıçap düzeltmesi etkin	■ Hata mesajı verilir	■ Yarıçap düzeltmesi kaldırılır, program sürdürülür
■ Kontur alt programında eksene paralel hareket tümceleri	■ Hata mesajı verilir	■ Program sürdürülür
■ Kontur alt programında M ek fonksiyonları	■ Hata mesajı verilir	■ M fonksiyonları yoksayılar
■ M110 (iç köşe beslemesi azaltılmış)	■ Fonksiyon SL döngüleri içinde etki etmiyor	■ Fonksiyon SL döngüleri içinde de etki eder
Silindir kılıfı işlemesi genel:		
■ Kontur tanımlaması	■ X/Y koordinatlarıyla nötr	■ Makineye bağlı olarak fiziksel mevcut devir eksenleriyle
■ Silindir kılıfında kaydırma tanımlaması	■ X/Y'de sıfır noktası kaydırması üzerinden nötr	■ Makineye bağlı olarak devir eksenlerin sıfır noktası kaydırması
■ Temel devir üzerinde kaydırma tanımlaması	■ Fonksiyon mevcut	■ Fonksiyon mevcut değil
■ C/CC ile daire programlaması	■ Fonksiyon mevcut	■ Fonksiyon mevcut değil
■ Kontur tanımlamasında APPR/DEP tümceleri	■ Fonksiyon mevcut değil	■ Fonksiyon mevcut
Silindir kılıfı işlemi döngü 28 ile:		
■ Yivin tamamen boşaltılması	■ Fonksiyon mevcut	■ Fonksiyon mevcut değil
■ Tolerans tanımlanabilir	■ Fonksiyon mevcut	■ Fonksiyon mevcut
Silindir kılıfı işlemi döngü 29 ile:		
	Giriş doğrudan çubuğun konturu üzerine	Çubuğun konturuna dairesel yaklaşma hareketleri
Cep, pim ve yiv döngüleri 25x:		
■ Giriş hareketleri	Giriş hareketleri mantıksız/ kritik tutumlara yol açarsa, sınır alanlarda (alet/ kontur geometrik oranlar) hata mesajları belirir	Sınır alanlarda (alet/ kontur geometrik oranlar) duruma göre dikey girilir

TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 19.5

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
PLANE fonksiyonu:		
■ TABLE ROT/COORD ROT tanımlı değil	■ Konfigüre edilmiş ayar tekrar kullanılır	■ COORD ROT kullanılır
■ Makine eksen açısına konfigüre edildi	■ Bütün PLANE fonksiyonları kullanılabilir	■ Sadece PLANE AXIAL uygulanır
■ Artan bir mekan açısı PLANE AXIAL programlaması	■ Hata mesajı verilir	■ Artımlı mekan açısı mutlak değer olarak sunulur
■ Makine katı açığa konfigüre edilmişse, artan bir eksen açısının PLANE SPATIAL 'a göre programlanması	■ Hata mesajı verilir	■ Artımlı eksen açısı mutlak değer olarak sunulur
■ 8 YANSITMA döngüsü etkinken PLANE fonksiyonlarının programlanması YANSIMA	■ Bu yansıtmanın PLANE AXIAL ve döngü 19 yardımıyla yapılan döndürmeye etkisi yoktur	■ Bu fonksiyon tüm PLANE fonksiyonlarıyla kullanılabilir
■ 8 YANSITMA döngüsü etkinken TCPM AXIS SPAT programlaması YANSIMA	■ Hata mesajı verilir	■ Fonksiyon mevcut
Döngü programlamasında özel fonksiyonlar:		
■ FN17	■ Fonksiyon mevcut, farklılıklar ayrıntıda bulunmaktadır	■ Fonksiyon mevcut, farklılıklar ayrıntılarda
■ FN18	■ Fonksiyon mevcut, farklılıklar ayrıntılarda	■ Fonksiyon mevcut, farklılıklar ayrıntılarda
Pozisyon göstergesinde alet uzunluğunun hesaplanması	Pozisyon göstergesinde alet tablosundan progToolCalIDL (No. 124501) makine parametresine bağlı olarak TOO CALL ögesindeki L ve DL alet uzunlukları dikkate alınır	Pozisyon göstergesinde alet tablosundan L ve DL alet uzunlukları dikkate alınır

Karşılaştırma: MDI işletiminde farklılıklar

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Birbiriyle bağlantılı dizilerin işlenmesi	Fonksiyon kısmen mevcut	Fonksiyon mevcut
Modal etkili fonksiyonların kaydedilmesi	Fonksiyon kısmen mevcut	Fonksiyon mevcut

19.5 TNC 640 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Programlama yerindeki farklılıklar

Fonksiyon	TNC 640	iTNC 530
Demo sürümü	100'ün üzerinde NC tümcesiyle programlar seçilemez, hata mesajı verilir.	Programlar seçilebilir, azami 100 NC tümcesi gösterilir, başka tümceler gösterim için kesilir
Demo sürümü	PGM CALL ile yuvalamayla 100'ün üzerinde NC tümcesine ulaşırsa, test grafiği resim göstermez, bir hata mesajı verilmez.	Kümelenmiş programlar simüle edilebilir.
NC programlarının kopyalanması	Windows-Explorer ile dizine ve dizinden TNC:\ kopyalama mümkün.	Kopyalama işlemi, programlama istasyonunun TNCremo ya da dosya yönetimi üzerinden gerçekleşmelidir.
Yatay yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın	Sütun üzerine tıklandığında, bir çubuk sağa ya da sola geçilir	İstenen bir sütun üzerine tıklanması bu sütunu etkinleştirir

İndeks

3

3D düzeltme.....	493
Alet kalıpları.....	495
Alet oryantasyonu.....	495
Delta değerleri.....	495
Face Milling.....	496
Peripheral Milling.....	497
Standart vektör.....	494
3D gösterim.....	617
3D tarama sistemi	
Kalibrasyon.....	574
Kumanda eden.....	574
3D temel devir.....	583
3 düzlemde gösterim.....	620

A

ACC.....	427
Açı fonksiyonları.....	316
Açık kontur köşeleri M98.....	385
Açık metin diyalogu.....	114
Adaptif besleme ayarı.....	414
AFC.....	414
Ağ ayarları.....	663
Ağ bağlantısı.....	147
Aksesuar.....	101
Alet adı.....	182
Alet düzeltmesi.....	202, 203
Uzunluk.....	202
Üç boyutlu.....	493
Yarıçap.....	203
Alet eksenini hizalama.....	477
Alet hareketlerini programlama.....	114
Alet kırılması denetimi.....	426
Alet kullanım dosyası.....	651
Alet numarası.....	182
Alet ölçümü.....	187
Alet seçimi.....	197
Alet tablosu.....	184
Düzenleme, çıkma.....	188
Düzenleme fonksiyonları.....	189, 208
Düzenleme fonksiyonu.....	210
Giriş seçenekleri.....	184
Alet taşıyıcı yönetimi.....	410
Alet uygulama dosyası.....	199
Alet uygulama kontrolü.....	199
Alet uzunluğu.....	182
Alet verileri.....	182
Çağırma.....	195
Delta değerleri.....	183
dışa aktarma.....	213
gösterme.....	190
içe aktarma.....	213
Programa girin.....	183
Tabloya girin.....	184
Alet yarıçapı.....	182
Alet yönetimi.....	206

Alet tipleri.....	211
çağırma.....	207
düzenleme.....	208
Alt program.....	289
Ana eksenler.....	105, 105
Anahtar sayıları.....	656
Arama fonksiyonu.....	120
ASCII dosyaları.....	439
Atımlı devir sayısı.....	449

B

Bağlama duyarlı yardım.....	171
BAUD hızı ayarı.....	657
Bekleme süresi.....	450, 451
Belge görüntüleyici.....	138
Besleme.....	549
değiştirme.....	550
Döner eksenlerde, M116.....	480
Giriş olanakları.....	115
Besleme ayarı, otomatik.....	414
Block Check Character.....	659
BMP dosyasını açma.....	143
Bölünmüş ekran CAD-Viewer ve	
DXF dönüştürücü.....	268
Bu el kitabı hakkında.....	6

C

CAD-Viewer.....	269
CAM programlama.....	493
Cıvata hattı.....	247

Ç

Çalışma alanı denetimi.....	628
Çalışma bölümü denetimi.....	624
Çalışma düzlemini çevirme.....	594
Manuel.....	594
Çalışma düzleminin döndürülmesi..	
455,.....	457
Çalışma süresini tespit etme....	623
Çalıştırma.....	534
Çarpışma denetimi.....	403
Çember.....	237, 238, 240, 246, 246
Çok eksenli işleme.....	488

D

Daire hesaplamaları.....	317
Daire merkezi.....	236
Daldırma hareketleri için besleme	
faktörü M103.....	386
DCM.....	403
Denetim	
Çarpışma.....	403
Germe durumu.....	600
Dengesizlik fonksiyonları.....	512
Devir eksen	
Göstergeyi indirme M94.....	482
yol standardında hareket ettirme:	
M126.....	481
Dinamik çarpışma denetimi.....	403

DiyalogAçık metin diyalogunda	114
Dizin.....	125, 130
kopyalama.....	133
Oluştur.....	130
silme.....	134
doğru.....	233, 245
Dosya	
oluşturma.....	130
Dosya durumu.....	127
Dosya fonksiyonları.....	435
Dosya yönetimi.....	122, 125
Aç.....	127
Dizinler.....	125
dizinler	
kopyalama.....	133
Dizinler	
Oluştur.....	130
dosya	
oluşturma.....	130
dosya kopyalama.....	130
dosya koruma.....	136
Dosyaları işaretleme.....	135
Dosyaların üzerine yazma.....	131
Dosya seçme.....	128
Dosya tipi.....	122
harici dosya tipleri.....	124
dosyayı silme.....	134
dosyayı yeniden adlandırma..	135
dosyayı yeniden adlandırma..	136
Fonksiyon genel görünümü....	126
harici veri aktarımı.....	146
Tabloları kopyalama.....	132
Döndürme	
Sıfırlama.....	459
Döndürülmüş düzlemde kamer	
frezesi.....	478
Döner eksen.....	480
Döner eksenler olmadan	
döndürme.....	477
Dönme işlemi	
besleme hızı.....	511
Devri programlama.....	510
Kesim yarıçapı düzeltmesi....	522
Dönme işletimini seçme.....	507
Durum göstergesi.....	84
Ek.....	86
Genel.....	84
Düzlem tarama.....	583
DXF dosyasından kontur	
seçme.....	277
DXF dosyasından konum	
seçme.....	281
DXF dönüştürücü.....	270
Delme pozisyonları seçme	
Simge.....	284
DXF dönüştürücü fare alanı	
üzerinden delme pozisyonlarının	
hızlı seçimi	

Delme pozisyonları seçme		Temel bilgiler.....	251	Temel bilgiler.....	216
Fare alanı.....		FN14: ERROR: Hata mesajlarını		hat fonksiyonları	
DXF veri aktarımlarında delme		görüntüleme.....	323, 323	Temel bilgiler	
pozisyonları için filtre.....	285	FN16: F-PRINT: Metinlerin		Daireler ve yaylar.....	219
DXF verilerini işleme		formatlayarak belirtme.....	327, 327	Hat fonksiyonları	
Delme pozisyonları için filtre...	285	FN18: SYSREAD: Sistem verilerini		Temel bilgiler	
Delme pozisyonlarının seçilmesi		okuma.....	331, 331	Ön pozisyonlama.....	220
Tekli seçim.....	282	FN19: PLC: Değerleri PLC'ye		Hat hareketleri.....	232
İşleme konumlarını seçme.....	281	aktar.....	339, 339	dik açılı koordinatlar.....	232
katman ayarlama.....	274	FN20: WAIT FOR: NC ve PLC		Dik açılı koordinatlar	
Kontur seçme.....	277	senkronizasyonu.....	339	Belirli bir yarıçapa sahip	
Referans noktasını ayarlama.	275	FN23: DAİRE VERİLERİ: 3		çember.....	238
temel ayarlar.....	272	noktadan daire hesaplama.....	317	Daire merkezi CC	
E		FN24: DAİRE VERİLERİ: 4		çevresindeki çember.....	237
Ek eksenler.....	105, 105	noktadan daire hesaplama.....	317	Dik açılı koordinatlar	
Ek fonksiyonlar.....	378	FN26: TABOPEN: Serbestçe		doğru.....	233
döner eksenler için.....	480	tanımlanabilir tabloyu açma.....	446	dik açılı koordinatlar	
girime.....	378	FN27: TABWRITE: Serbestçe		Genel bakış.....	232
Hat davranışı için.....	384	tanımlanabilir tabloyu tanımlama...		Teğetsel bağlantılı çember....	
Koordinat bilgileri için.....	381	447,	447	240	
Mil ve soğutucu madde için....	380	FN28: TABREAD: Serbestçe		Kutupsal koordinatlar.....	244
ek fonksiyonlar		tanımlanabilir tabloyu okuma....		CC kutbu çevresindeki	
Program akışı kontrolü için....	380	448,	448	çember.....	246
Ekran.....	79	FN29: PLC: Değerleri PLC'ye		Kutupsal koordinatlar	
Ekran düzeni.....	79	aktar.....	340	doğru.....	245
Eksen pozisyonunu kontrol		FN37: EXPORT.....	340	kutupsal koordinatlar	
etme.....	553	Fonksiyonel güvenlik FS.....	551	Teğetsel bağlantılı çember....	
El çarkı.....	539	Fonksiyon karşılaştırması.....	705	246	
El çarkı bindirme M118.....	391	Form görünümü.....	446	Hat hareketleri - Kutupsal	
Ethernet arayüzü.....	663	FS, fonksiyonel güvenlik.....	551	koordinatlar	
Ağ sürücüsünü bağlama ve		G		Genel bakış.....	244
çıkarma.....	147	gelişim durumu.....	11	Heliks interpolasyon.....	247
Bağlantı olanakları.....	663	Gerçek pozisyonu devralma....	116	Hesap makinesi.....	156
Giriş.....	663	Germe durumu kontrolü.....	600	Hızlı hareket.....	180
konfigürasyon.....	663	GIF dosyasını açma.....	143	HTML dosyalarını gösterin.....	140
Etkin dönme işlemi.....	530	Gösterilen alet verileri.....	190	I	
ETX alımından sonra davranış.	660	Grafik ayarları.....	648	INI dosyasını açma.....	142
Excel dosyası aç.....	139	Grafik dosyalarını açma.....	143	I	
F		Grafikler.....	614	İnternet dosyalarını gösterin....	140
FCL.....	656	görünümler.....	616	İşlemeyi yarıda kesme.....	631
FCL fonksiyonu.....	11	Programlamada.....	162	İşletim süreleri.....	655
Firewall.....		programlamada		İşletim türleri.....	81
FK programlama.....	251, 251	kesit büyütme.....	165	iTNC 530.....	78
Çemberler.....	256	Grafiksel simülasyon.....	622	J	
Diyaloğu açma.....	254	Aleti görüntüleme.....	622	JPG dosyasını açma.....	143
Doğrular.....	255	Gürültü önleme.....	427	K	
Giriş imkanları		H		Kablosuz el çarkı.....	542
Daire verileri.....	258	Ham parçayı tanımlama.....	113	El çarkı yuvasının atanması...	672
Kapalı konturlar.....	258	Hareketli eksenler.....	483	İstatistik bilgileri.....	674
Yardımcı noktalar.....	259	Hareket sınırları.....	651	Kanal ayarlama.....	673
Giriş olanakları.....	257	Harici erişim.....	649	konfigürasyon.....	672
Kontur elemanlarının yönü ve		Harici veri aktarımı.....	146	Yayın gücünün ayarlanması...	673
uzunluğu.....	257	Hata mesajları.....	166	Kalıcı Q parametrelerinin	
Rölatif referanslar.....	260	Hata mesajlarında.....	166	tanımlanması.....	311
Son noktalar.....	257	Hata mesajlarında yardım.....	166	Kamera.....	600
Grafik.....	253	Hat fonksiyonları.....	216		

Kapatma.....	536
Kinematik seçme.....	652
Kontura yaklaşma.....	222
Konturdan çıkma.....	222
Konturdan geri çekme.....	393
Konumlandırma	
Döndürülmüş çalışma düzleminde	383
Döndürülmüş çalışma düzleminde	487
Koordinat dönüşümleri.....	436
Koruma bölgesi.....	651
Köşelerin yuvarlanması M197..	398
Köşe yuvarlama.....	235
Kullanıcı parametreleri	
makineye özel.....	678
Kumanda paneli.....	80
Kutupsal koordinatlar.....	106, 106
Programlama.....	244

L

Lokal Q parametrelerinin tanımlanması.....	311
Look ahead.....	389

M

M91, M92.....	381
Makine ayarları.....	649
Makine eksenini hareket ettirme.....	537
el çarkı ile.....	539
kademeli.....	538
Makine ekseninin hareket ettirme eksen yön tuşlarıyla.....	537
Makine konfigürasyonunu yükleme. 675	
Makine parametrelerini okuma. 363	
Malzeme eğim konumunun dengelenmesi için	
Bir doğrunun iki noktasının ölçümüyle.....	581
Malzeme ölçümü.....	591
Malzeme pozisyonları.....	107
Manuel referans noktası ayarlama.....	585
Mekanik tarayıcı veya ölçme saatli tarama fonksiyonlarını kullanmak.....	565
Metin değişkenleri.....	355
Metin dosyalarını açma.....	142
Metin dosyası.....	439
aç ve çık.....	439
Metin parçalarını bulma.....	442
Silme fonksiyonları.....	440
Metinlerin değiştirilmesi.....	121
Mil devri girin.....	195
Mil devrini değiştirme.....	550
Milimetre/mil devri cinsinden	

besleme M136.....	387
Mil yükünü denetleme.....	426
MOD fonksiyonu.....	646
çıkış.....	646
Genel bakış.....	647
seçme.....	646

N

NC hata mesajları.....	166
NC ve PLC senkronizasyonu.... 339,	339

O

Otomatik alet ölçümü.....	187
Otomatik program başlatma.....	641
Oyuklar ve alt kesmeler.....	523
Öğrenme kesimi.....	418
Ölçü birimini seçme.....	113
Özel fonksiyonlar.....	400

P

Palet tablosu.....	500
işleme.....	502
Koordinat verilerinin kabul edilmesi.....	500, 500
seçme ve çıkma.....	502
Uygulama.....	500
Parallelachsen.....	429
Parantez hesabı.....	351
Paraxcomp.....	429
Paraxmode.....	429
Parça ailesi.....	312
PLANE fonksiyonu.....	455, 457
Artımlı tanım.....	469
Çeşitli çözüm seçenekleri.....	475
Eksen açısı tanımı.....	470
Euler açısı tanımı.....	463
Hacimsel açı tanımı.....	460
Kamber frezesi.....	478
Nokta tanımı.....	467
Otomatik dönme.....	472
Pozisyonlama davranışı.....	472
Projeksiyon açısı tanımı.....	462
Sıfırlama.....	459
Vektör tanımı.....	465
PNG dosyasını açma.....	143
Pozisyonlama.....	608
el girişi ile.....	608
Preset tablosu.....	555, 573
tarama sonuçlarının kabul edilmesi.....	573
Program.....	109
düzenleme.....	117, 155
Yapısı.....	109
yenisini açma.....	113
Program akışı.....	629
Genel bakış.....	629
kesinti sonrasında sürdürme..	634
Serbest sürüş.....	635

Tümce girişi.....	638
Tümceleri atlama.....	642
yarıda kesme.....	631
Program akışını gerçekleştirme	630
Program bilgileri.....	401
Program bölümlerini kopyalama.... 119	
Program bölümlerinin kopyalanması.....	119
Program bölümü tekrarı.....	291
Program çağırma	
İstedğiniz programı alt program olarak girme.....	293
Programlama grafiği.....	253
Programların düzenlenmesi.....	155
Program testi.....	625
genel bakış.....	625
Hız ayarlama.....	615
Uygula.....	628

Q

Q parametreler.....	308
Q parametreleri.....	355
Değerleri PLC'ye aktar.....	340
Export.....	340
Formatlayarak belirtme.....	327
kalıcı parametreler QR.....	308
lokal parametre QL.....	308
Q parametreleri ön tanımlı.....	366
Q parametre programlama.....	355
Q parametre programlaması....	308
Açı fonksiyonları.....	316
Q parametresi	
Değerleri PLC'ye aktar.....	339
Q parametresini kontrol etme... 320	
Q parametresi programlaması.. 317	
Eğer/o zaman kararları.....	318
İlave fonksiyonlar.....	322
Matematiksel temel fonksiyonlar... 313	
Programlama uyarıları.... 310,	356, 357

R

Referans görüntü.....	600
Referans noktalarını aşma.....	534
Referans noktalarının yönetimi. 555	
Referans noktası ayarı.....	563
3D tarama sistemiz.....	563
Referans noktasının manuel olarak ayarlanması	
herhangi bir ekseninde.....	585
Referans noktası olarak daire merkez noktası.....	587
Referans noktası olarak köşe. 586	
Referans noktası olarak orta eksen.....	590
Referans noktası seçme.....	108

Referans sistemi.....	105, 105
Rezonans titreşimi.....	449
RTS hattının durumu.....	659

S

Sabit disk.....	122
Sanal alet eksenini.....	392
Seçenek numarası.....	656
Serbest sürüş.....	635
elektrik kesilince.....	635
Serbest tanımlanabilir tablo...	
Servis dosyalarını kaydetme....	170
Sıfır noktası kaydırma.....	436
sıfır noktası kaydırma	
Koordinat girişi.....	436
Sıfır noktası kaydırma	
Sıfır noktası tablosu hakkında	437
Sıfır noktası kaydırmasını	
sıfırlama.....	438
Sıfır noktası tablosu.....	572
tarama sonuçlarının kabul	
edilmesi.....	572
SPEC FCT.....	400
SQL talimatları.....	341
String parametreleri.....	355

Ş

Şev.....	234
Şişen devir sayısı.....	449

T

Tablo erişimleri.....	341
Tam daire.....	237
Tarama değerlerinin Preset	
tablosuna yazılması.....	573
Tarama değerlerinin sıfır noktası	
tablosuna yazılması.....	572
tarama döngüleri.....	566
Tarama döngüleri	
Manuel işletim türü.....	566
Tarama sistemi denetimi.....	395
Tarama sistemi döngüleri	
Manuel.....	566
TCPM.....	488
Sıfırlama.....	492
Teach In.....	116, 233
Temel bilgiler.....	104
Temel devir.....	582
manuel işletim türünde bulma	582
TNCguide.....	171
TNCremo.....	661
TNCremoNT.....	661
Torna işlemi.....	506
Alet verileri.....	517
TRANS DATUM.....	436
Trigonometri.....	316
Tümce.....	118
ekleme, değiştirme.....	118
silme.....	118

Tümce girişi.....	638
Elektrik kesintisinden sonra...	638
T vektörü.....	494
TXT dosyasını açma.....	142

U

USB cihazı takma/çıkarma.....	148
Üstten görünüş.....	620

V

Veri aktarım hızı.....	657, 659
Veri aktarımı	
Block Check Character.....	659
dosya sistemi.....	659
dur bitleri.....	658
ETX alımından sonra davranış....	660
Handshake.....	659
Parite.....	658
Protokol.....	658
RTS hattının durumu.....	659
TNCserver yazılımı.....	660
veri bitleri.....	658
Veri aktarım yazılımı.....	661
Veri arayüzleri.....	657
kurma.....	657
Veri arayüzü	
soket tanımı.....	690
Veri arayüzü soket tanımı.....	690
Verilerin ekranda gösterilmesi..	330
Veri yedekleme.....	124
Versiyon numaraları.....	675
Versiyon numarası.....	656
Video dosyalarını açma.....	142
VSC.....	600

W

Window-Manager.....	93
---------------------	----

Y

yardım.....	166
Yardım dosyalarını indirme.....	176
Yardım sistemi.....	171
Yarıçap düzeltmesi	
dış köşeler, iç köşeler.....	205
giriş.....	204
Yazılım numarası.....	656
Yeniden kontura seyir.....	640
Yer tablosu.....	192
Yol.....	125
Yorum ekleme.....	152, 154
Yuvalamalar.....	297
Yüzeye normal vektör.....	494
Yüzeye normal vektörler... 465,	479
Yüzey normal vektörü.....	493

Z

ZIP arşivleri.....	141
--------------------	-----

HEIDENHAIN

DR. JOHANNES HEIDENHAIN GmbH

Dr.-Johannes-Heidenhain-Straße 5

83301 Traunreut, Germany

☎ +49 8669 31-0

FAX +49 8669 32-5061

E-mail: info@heidenhain.de

Technical support FAX +49 8669 32-1000

Measuring systems ☎ +49 8669 31-3104

E-mail: service.ms-support@heidenhain.de

TNC support ☎ +49 8669 31-3101

E-mail: service.nc-support@heidenhain.de

NC programming ☎ +49 8669 31-3103

E-mail: service.nc-pgm@heidenhain.de

PLC programming ☎ +49 8669 31-3102

E-mail: service.plc@heidenhain.de

Lathe controls ☎ +49 8669 31-3105

E-mail: service.lathe-support@heidenhain.de

www.heidenhain.de

HEIDENHAIN tarama sistemleri

diğer konulara dair süreleri azaltmanıza ve üretilen malzemelerin boyut stabilitesini iyileştirmenize yardımcı olur.

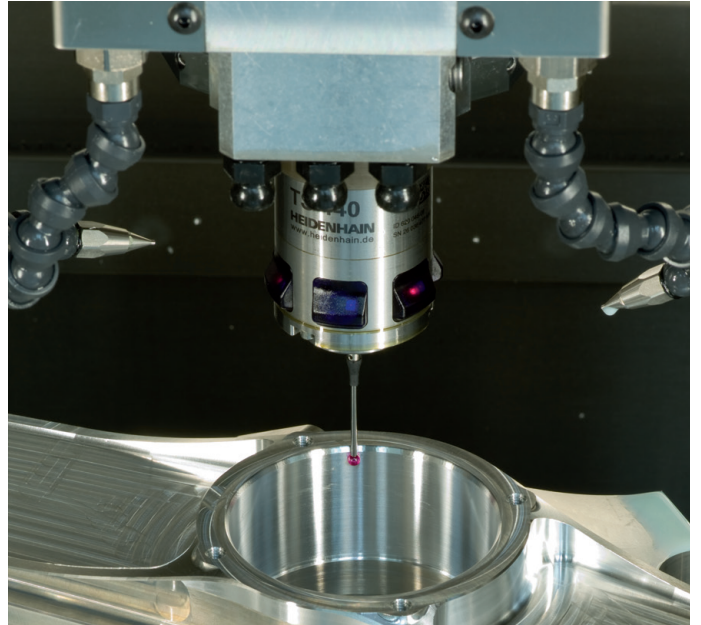
Malzeme tarama sistemleri

TS 220 kablolu sinyal iletimi

TS 440, TS 444 Kızıl ötesi iletimi

TS 640, TS 740 Kızıl ötesi iletimi

- Malzemelerin ayarlanması
- Referans noktalarının belirlenmesi
- Çalışma parçası ölçümü



Alet tarama sistemleri

TT 140 kablolu sinyal iletimi

TT 449 Kızıl ötesi iletimi

TL temassız lazer sistemleri

- Aletlerin ölçülmesi
- Aşınmanın izlenmesi
- Alet bozukluğunun algılanması

