



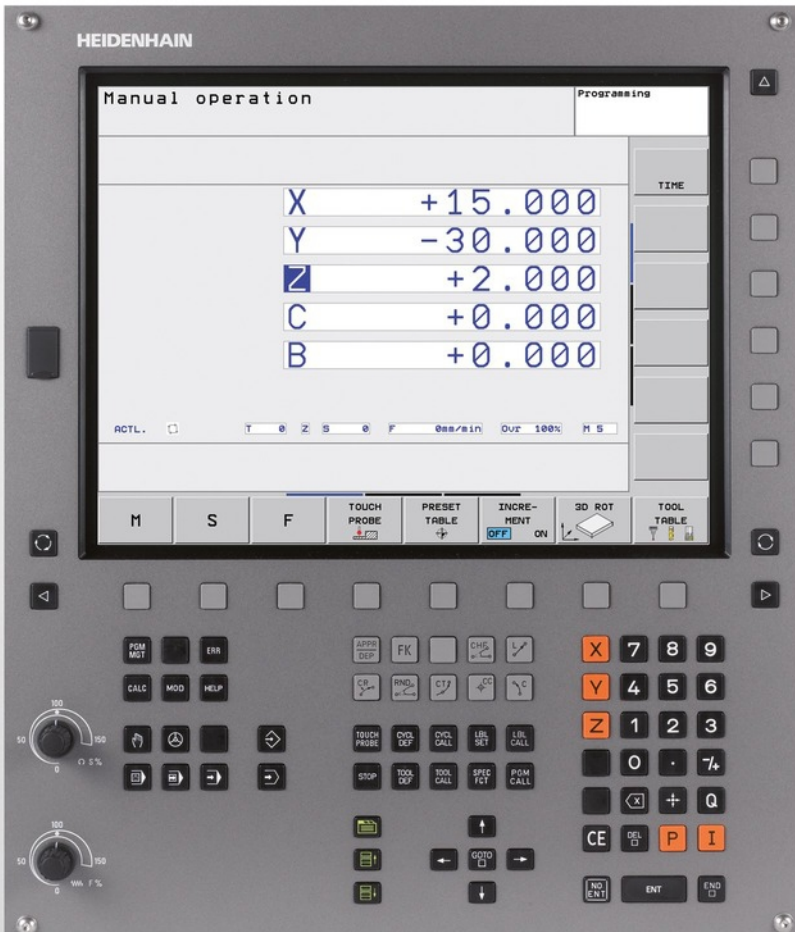
HEIDENHAIN

TNC 620

HEIDENHAIN
Açık Metin Diyaloğu
Kullanıcı El Kitabı

NC Yazılımı
340560-04
340561-04
340564-04

Türkçe (tr)
4/2014



TNC'nin kullanım elemanları

Ekranda kullanım elemanları

Tuş	Fonksiyon
	Ekran taksimini seçin
	Ekranda, makine ve programlama işletim türleri arasında geçiş yapın
	Yazılım tuşları: Ekrandaki fonksiyonu seçin
	Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın

Makine işletim türleri

Tuş	Fonksiyon
	Manuel İşletim
	Elektronik el çarkı
	El girişi ile pozisyonlama
	Program akışı tekli tümce
	Program akışı tümce takibi

Programlama işletim türleri

Tuş	Fonksiyon
	Programlama
	Program Testi

Programları/dosyaları yönetme, TNC fonksiyonları

Tuş	Fonksiyon
	Programları/dosyaları seçin ve silin, harici veri aktarımı
	Program çağırma tanımlayın, sıfır noktası ve nokta tablolarını seçin
	MOD-Fonksiyonlarını seçin
	NC hata mesajlarında yardım metinlerini gösterin, TNCguide'i çağırın
	Oluşan tüm hata mesajlarını gösterin
	Hesap makinesini gösterin

Yönlendirme tuşları

Tuş	Fonksiyon
 	Açık renkli alanı taşıyın
	Tümceleri, döngüleri ve parametre fonksiyonlarını direkt seçin

Besleme ve mil devri için potansiyometre

Besleme	Mil devri
	

Döngüler, alt programlar ve program bölüm tekrarları

Tuş	Fonksiyon
	Tarama sistemi döngüleri tanımlayın
	Döngüleri tanımlayın ve çağırın
	Alt programları ve program bölüm tekrarlarını girin ve çağırın
	Program durdurmayı bir programa girin

Aletlerle ilgili girişler

Tuş	Fonksiyon
	Programdaki alet verilerini tanımlayın
	Alet verilerini çağırın

Hat hareketlerini programlayın

Tuş	Fonksiyon
	Konturu hareket ettirin/konturdan çıkın
	Serbest kontur programlama FK
	Doğru
	Kutupsal koordinatlar için daire orta noktası/kutup
	Daire orta noktası çevresindeki çember
	Yarıçap ile çember
	Tanjant bağlantısı ile çember
	Şevleri/köşeleri yuvarlayın

Özel fonks.

Tuş	Fonksiyon
	Özel fonksiyonları gösterin
	Formüllerdeki sonraki seçimi yapın
	Diyalog alanı ya da buton ileri/geri

Koordinat eksenlerini ve rakamları girme, düzenleme

Tuş	Fonksiyon
....	Koordinat eksenlerini seçin veya programa girin
....	Rakamlar
	Ondalık nokta/ön işaretini ters çevirin
	Kutupsal koordinatları girin / artan değerler
	Q parametre programlama/Q parametre durumu
	Gerçek pozisyon, değerleri hesap makinesinden alın
	Diyalog sorularını alın ve kelimeleri silin
	Girişi kapatın ve diyalogu uygulayın
	Tümceyi kapatın, girişi sonlandırın
	Sayı değeri girişlerini sıfırlayın veya TNC hata mesajını silin
	Diyaloğu iptal edin ve program bölümünü silin

Temel bilgiler

Temel bilgiler

Bu el kitabı hakkında

Bu el kitabı hakkında

Müteakip olarak bu el kitabında kullanılan açıklama sembollerinin bir listesini bulacaksınız



Bu sembol size tanımlanan fonksiyonla ilgili özel açıklamalara dikkat etmeniz gerektiğini gösterir.



Bu sembol tanımlanan fonksiyonun kullanımında aşağıdaki tehlikelerden bir ya da daha fazlasının bulunduğunu belirtir:

- İşleme parçası için tehlikeler
- Tespit ekipmanı için tehlikeler
- Alet için tehlikeler
- Makine için tehlikeler
- Kullanıcı için tehlikeler



Bu sembol kaçınılmadığı takdirde ufak veya hafif yaralanmalara neden olabilecek olası tehlikeli durumları belirtir.



Bu sembol tanımlanan fonksiyonun, makine üreticiniz tarafından uygun hale getirilmesi gerektiğini belirtir. Tanımlanan fonksiyon buna göre makineden makineye farklı etki edebilir.



Bu sembol, bir fonksiyonun detaylı tanımlamasını başka bir kullanıcı el kitabında bulabileceğinizi belirtir.

Değişiklikler isteniyor mu ya da hata kaynağı mı bulundu?

Bizler dokümantasyon alanında kendimizi sizin için sürekli iyileştirme gayreti içindeyiz. Bize yardımcı olun ve istediğiniz değişiklikleri bizimle paylaşın. E-Posta adresi: tnc-userdoc@heidenhain.de.

TNC Tip, Yazılım ve Fonksiyonlar

Bu kullanıcı el kitabı, aşağıdaki NC yazılım numaralarından itibaren yer alan TNC'lerde kullanıma sunulan fonksiyonları tarif eder.

TNC Tipi	NC Yazılım No.
TNC 620	340560-04
TNC 620 E	340561-04
TNC 620 Programlama istasyonu	340564-04

E harfi, TNC eksport versiyonunu belirtir. TNC eksport versiyonu için aşağıdaki sınırlama geçerlidir:

- Aynı zamanda 4 eksene kadar doğru hareketleri

Makine üreticisi, faydalanılır şekildeki TNC hizmet kapsamını, makine parametreleri üzerinden ilgili makineye uyarlar. Bu sebeple bu kullanıcı el kitabında, her TNC'de kullanıma sunulmayan fonksiyonlar da tanımlanmıştır.

Her makinede kullanıma sunulmayan TNC fonksiyonları örnekleri şunlardır:

- TT ile alet ölçümü

Geçerli olan fonksiyon kapsamını öğrenmek için makine üreticisi ile bağlantı kurunuz.

Birçok makine üreticisi ve HEIDENHAIN sizlere TNC programlama kursu sunar. TNC fonksiyonları konusunda daha fazla bilgi sahibi olmak için bu kurslara katılmanız önerilir.



Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı:

Tüm döngü fonksiyonları (tarama sistemi döngüleri ve işleme döngüleri) döngü programlaması kullanıcı el kitabında tanımlanmıştır. Kullanıcı el kitabını kullanırken gerekirse HEIDENHAIN'a başvurabilirsiniz. ID: 679295-xx

Yazılım Seçenekleri

TNC 620, makine üreticiniz tarafından onaylanabilen, farklı yazılım seçeneklerine sahiptir. Her seçenek ayrı olarak onaylanır ve aşağıdaki fonksiyonları içerir:

Donanım Seçenekleri

- 1. 4 eksen ve mil için ilave eksen
- 2. 5 eksen ve mil için ilave eksen

Yazılım seçeneği 1 (Seçenek numarası #08)

- | | |
|--------------------------|--|
| Yuvarlak tezgah işlemesi | ■ Kontur programların silindir üzerinden işlenmesi |
| | ■ mm/dak cinsinden besleme |

- | | |
|-----------------------------|-----------------------------------|
| Koordinat hesap dönüşümleri | ■ Çalışma düzleminin döndürülmesi |
|-----------------------------|-----------------------------------|

- | | |
|----------------|--|
| İnterpolasyon: | ■ Döndürülmüş çalışma düzlemindeki 3 eksenle yer alan daire (hacimsel daire) |
|----------------|--|

Yazılım seçeneği 2 (Seçenek numarası #09)

- | | |
|----------------|--|
| 3D Çalışmalar: | ■ Özellikle darbesiz hareket şekli |
| | ■ 3D-Aletleri yüzey normalleri üzerinden-Vektöre |
| | ■ Hareketli başlık konumun elektronik el çarkıyla program akışı sırasında değiştirilmesi; alet ucu konumu değişmez (TCPM = Tool Center Point Management) |
| | ■ Aleti kontura dik tutun |
| | ■ Alet yarıçap düzeltmesi harekete ve alet yönüne dik |

- | | |
|----------------|---|
| İnterpolasyon: | ■ 5 eksenleki doğrultu (Export izin alma zorunluluğu) |
|----------------|---|

Touch probe function yazılımı (seçenek numarası #17)

- | | |
|--------------------------|--|
| Tarama sistemi döngüleri | ■ Alet eğim konumunun manuel işletimde kompanse edilmesi |
| | ■ Alet eğim konumunun otomatik işletimde kompanse edilmesi |
| | ■ Referans noktasının manuel işletimde belirlenmesi |
| | ■ Referans noktasının otomatik işletimde belirlenmesi |
| | ■ İşleme parçasını otomatik ölçmek |
| | ■ Aletin otomatik ölçümü |

HEIDENHAIN DNC (Seçenek numarası #18)

- Harici PC uygulamalarıyla iletişim COM bileşenleri üzerinden

Advanced programming features yazılım seçeneği (Seçenek numarası #19)

- | | |
|-------------------------------|---|
| Serbest kontur programlama FK | ■ HEIDENHAIN açık metinde grafik desteklerle NC'ye uygun ölçümlenmemiş malzeme için programlama |
|-------------------------------|---|

Advanced programming features yazılım seçeneği (Seçenek numarası #19)

İşlem döngüleri	■ Derin delme, raybalama, tornalama, havşalama, merkezleme (201 - 205, 208, 240, 241 döngüleri) ■ İç ve dış dişleri frezeleme (262 - 265, 267 döngüleri) ■ Dikdörtgen ve dairesel ceplerin ve tıpların perdelanması (212 - 215, 251- 257 döngüleri) ■ Düz ve eğri açılı yüzeylerin işlenmesi (230 - 232 döngüleri) ■ Düz yivler ve dairesel yivler (210, 211,253, 254 döngüleri) ■ Daire ve çizgiler üzerine nokta örnekleri (220, 221 döngüleri) ■ Kontur çizimi, kontur cebi - paralel konturlu (20 -25 döngüleri) ■ Üretici döngüleri (makine üreticisi tarafından özel olarak üretilmiş döngüler) entegre edilebilir
-----------------	--

Advanced programming features yazılım seçeneği (Seçenek numarası #20)

Test ve işlem grafiği	■ Üstten görünüş ■ Üç düzlemde gösterim ■ 3D gösterimi
-----------------------	--

Yazılım seçeneği 3 (Seçenek numarası #21)

Alet düzeltme	■ M120: Yarıçapı düzeltilen konturu 99 önermeye kadar önden hesaplayın (LOOK AHEAD)
3D Çalışmalar:	■ M118: Program akışı sırasında el çarkı konumlandırmasını ekleyin

Pallet management yazılım seçeneği (Seçenek numarası #22)

- Palet Yönetimi

Display step (Seçenek numarası #23)

Giriş hassasiyeti ve gösterge adımları	■ 0,01 mikrona kadar doğrusal eksenler ■ 0,00001°'ye kadar açı eksenleri
--	--

Ek diyalog dilleri yazılım seçeneği (Seçenek numarası #41)

ek diyaloglar	■ Slovence ■ Norveççe ■ Slovakça ■ Letonca ■ Korece ■ Estonca ■ Türkçe ■ Romence ■ Litvanca
---------------	---

KinematicsOpt yazılım seçeneği (Seçenek numarası #48)

Makine kinematiğin otomatik kontrol edilmesi ve optimizme edilmesi için tarama sistem döngüsü	■ Etkin kinematiği emniyete alın/yeniden oluşturun ■ Etkin kinematik kontrolü ■ Etkin kinematiği optimize edin
---	--

Cross Talk Compensation CTC yazılım seçeneği (Seçenek numarası #141)

- | | | |
|--------------------------------------|---|--|
| Aks bağlantıları denkleştirme | ■ | Eksen ivmelenmesiyle dinamik şartlı konum değişimlerinin tespiti |
| | ■ | TCP'lerin denkleştirilmesi |

Position Adaptive Control PAC yazılım seçeneği (Seçenek numarası #142)

- | | | |
|---|---|--|
| Ayar parametrelerin uygun hale getirilmesi | ■ | Çalışma mekanındaki eksenlerin konumlarına bağlı olarak ayar parametrelerinin uygun hale getirilmesi |
| | ■ | Eksenin hızına veya ivmelenmesine bağlı olarak ayar parametrelerinin uygun hale getirilmesi |

Load Adaptive Control LAC yazılım seçeneği (Seçenek numarası #143)

- | | | |
|--|---|--|
| Ayar parametrelerin dinamik olarak uygun hale getirilmesi | ■ | Malzeme kütlesi ve sürtünme gücünün otomatik olarak tespit edilmesi |
| | ■ | İşleme sırasında adaptif kumanda parametresinin sürekli olarak malzemenin güncel kütlesine göre uygun hale getirilmesi |

Active Chatter Control ACC yazılım seçeneği (Seçenek numarası #145)

İşleme sırasında tam otomatik gürültü önleme fonksiyonu

Gelişim durumu (yükseltme fonksiyonları)

Yazılım seçeneklerinin yanı sıra, TNC yazılımına ait önemli diğer gelişmeler, güncelleme fonksiyonları üzerinden, yani **Feature Content Level** (gelişim durumu teriminin İng. karşılığı) ile yönetilir. Eğer TNC'nizde bir yazılım güncellemesine sahipseniz, FCL'ye tabi olan fonksiyonlar kullanıma sunulmamıştır.



Makinenizi yeni aldıysanız, tüm güncelleme fonksiyonları ücretsiz olarak kullanıma sunulur.

Güncelleme fonksiyonları, kullanıcı el kitabında **FCL n** ile gösterilmiştir; burada **n** gelişim durumunun devam eden numarasını tanımlar.

Satın alma ile birlikte size verilen bir anahtar numarası ile FCL fonksiyonlarını sürekli serbest bırakabilirsiniz. Bunun için makine üreticisi veya HEIDENHAIN ile bağlantı kurun.

Öngörülen kullanım yeri

TNC, Sınıf A EN55022'ye uygundur ve özellikle endüstri alanında kullanımı için öngörülmüştür.

Yasal Uyarı

Bu ürün "Open Source" yazılımı kullanır. Diğer bilgileri kumandadaki şu bölümler altında bulabilirsiniz

- İşletim türü kaydetme/düzenleme
- MOD Fonksiyonu
- LİSANS UYARISI yazılım tuşu

Yeni fonksiyonlar

Yeni fonksiyonlar:34056x-02

Etkin alet eksenini yönü artık manuel işletimde ve el çarkı bindirmesi sırasında sanal alet eksenini olarak etkinleştirilebilir. ("Program akışı sırasında el çarkını bindirme: M118 (Miscellaneous functions yazılım seçeneği)", Sayfa 322).

Tabloları okumak ve yazmak sadece serbest bir şekilde tanımlanabilen tablolarla mümkündür ("Serbest tanımlanabilir tablolar", Sayfa 346).

Kablosuz tarama sistemi TT 449'un (bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı) kalibrasyonu için yeni tarama sistemi döngüsü 484

Yeni el çarkları HR 520 ve HR 550 FS desteklenir ("Elektronik el çarklarıyla hareket ettirme", Sayfa 408)

Yeni işlem döngüsü 225 gravür (bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı).

Yeni etkin gürültü önleme (ACC) yazılım seçeneği ("Aktif gürültü önleme (yazılım seçeneği)", Sayfa 333).

Yeni manuel "referans noktası olarak orta eksen" tarama döngüsü ("Referans noktası olarak orta eksen ", Sayfa 446).

Köşelerin yuvarlanmasına yönelik yeni fonksiyon ("Köşelerin yuvarlanması: M197", Sayfa 328).

TNC'ye harici bağlantı artık bir MOD fonksiyonu aracılığıyla engellenebilir ("Harici erişim").

Değiştirilen fonksiyonlar: 34056x-02

Alet tablosunda AD ve DOC alanları için izin verilen maksimum karakter sayısı 16'dan 32'ye çıkarılmıştır ("Alet verilerini tabloya girme", Sayfa 148).

Alet tablosuna ACC sütunları eklenmiştir ("Alet verilerini tabloya girme", Sayfa 148).

Manuel tarama döngülerinin kumandası ve pozisyon davranışları iyileştirilmiştir ("3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği)", Sayfa 427).

Döngülerde PREDEF fonksiyonu ile artık önceden tanımlanan değerler bir döngü parametresine uygulanabilir (bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı)

KinematicsOpt döngülerinde artık yeni bir optimizasyon algoritması kullanılmaktadır (bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı).

Şimdi döngü 257 daire piminde, pimdeki başlangıç pozisyonunu belirleyebileceğiniz bir parametre mevcuttur (bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı).

Şimdi döngü 256 dikdörtgen piminde, pimdeki başlangıç pozisyonunu belirleyebileceğiniz bir parametre mevcuttur (bkz. Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı).

Manuel "Temel devir" tarama döngüsü ile artık malzemedeki eğrilikler tezgahın döndürülmesi yoluyla dengelenebilir"Eğik malzeme konumlarını tezgah dönüşü yoluyla dengeleyin", Sayfa 440)



İçindekiler

1	TNC 620 ile ilk adımlar.....	45
2	Giriş.....	67
3	Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi.....	83
4	Programlama: Programlama yardımları.....	119
5	Programlama: Alet.....	143
6	Programlama: Konturları programlama.....	171
7	Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları.....	223
8	Programlama: Q Parametreleri.....	239
9	Programlama: Ek Fonksiyonlar.....	309
10	Programlama: Özel Fonksiyonlar.....	329
11	Programlama: Çok eksenli işleme.....	353
12	Programlama: Palet yönetimi.....	397
13	Elle işletim ve kurma.....	403
14	El girişi ile pozisyonlama.....	457
15	Program testi ve Program akışı.....	463
16	MOD Fonksiyonları.....	489
17	Tablolar ve Genel Bakış.....	511

1	TNC 620 ile ilk adımlar.....	45
1.1	Genel bakış.....	46
1.2	Makinenin başlatılması.....	46
	Akım kesintisini onaylayın ve referans noktalara sürün.....	46
1.3	İlk kısmı programlama.....	47
	Doğru işletim türünü seçin.....	47
	TNC'nin en önemli kullanım elemanları.....	47
	Yeni bir program açın/dosya yönetin.....	48
	Bir ham parça tanımlayın.....	49
	Program yapısı.....	50
	Basit bir kontur programlaması.....	51
	Döngü programını ayarlayın.....	54
1.4	İlk kısmı grafik olarak test edin(Advanced grafic features yazılım seçeneği).....	56
	Doğru işletim türünü seçme.....	56
	Alet tablosunu program testi için seçin.....	56
	Test etmek istediğiniz programı seçin.....	57
	Ekran bölümlemesi ve görünümü seçin.....	57
	Program testini başlatın.....	58
1.5	Aletlerin düzenlenmesi.....	59
	Doğru işletim türünü seçme.....	59
	Aletleri hazırlayın ve ölçün.....	59
	Alet tablosu TOOL.T.....	60
	Yer tablosu TOOL_P.TCH.....	61
1.6	Malzemenin düzenlenmesi.....	62
	Doğru işletim türünü seçme.....	62
	İşleme parçasını sabitleyin.....	62
	3D tarama sistemiyle malzeme doğrultma (Touch probe function yazılım seçeneği).....	63
	3D tarama sistemi ile referans noktasını ayarlayın (Touch probe function yazılım seçeneği).....	64
1.7	İlk programın işlenmesi.....	65
	Doğru işletim türünü seçme.....	65
	İşlemek istediğiniz programı seçin.....	65
	Program başlatma.....	65

2 Giriş.....	67
2.1 TNC 620.....	68
Programlama: HEIDENHAIN Düz Metin Diyalogu ve DIN/ISO.....	68
Uyumluluk.....	68
2.2 Ekran ve Kumanda paneli.....	69
Ekran.....	69
Ekran taksimini belirleme.....	70
Kumanda paneli.....	70
2.3 İşletim türleri.....	71
Manuel işletim ve el. el çarkı.....	71
El girişi ile pozisyonlama.....	71
Programlama.....	71
Program Testi.....	72
Tümce sırası program akışı ve tekil tümce program akışı.....	72
2.4 Durum göstergeleri.....	73
"Genel" durum göstergesi.....	73
Ek durum göstergeleri.....	74
2.5 Aksesuar: HEIDENHAIN'ın 3D tarama sistemi ve elektronik el çarkı.....	80
3D tarama sistemleri (Touch probe function yazılım seçeneği).....	80
Elektronik el çarkı HR.....	81

3	Programlama: Temel bilgiler, dosya yönetimi.....	83
3.1	Temel bilgiler.....	84
	Yol ölçüm cihazları ve referans işaretleri.....	84
	Referans sistemi.....	84
	Freze makinelerinde referans sistemi.....	85
	Freze makinelerindeki eksenlerin tanımlanması.....	85
	Kutupsal koordinatlar.....	86
	Mutlak ve artan malzeme pozisyonları.....	87
	Referans noktası seçme.....	88
3.2	Programları açma ve girme.....	89
	Bir NC programınınHEIDENHAIN açık metin formatındaki yapısı.....	89
	Ham parçayı tanımlama: BLK FORM.....	89
	Yeni çalışma programı açma.....	90
	Açık metin diyalogundaki alet hareketlerini programlama.....	91
	Gerçek pozisyonu devralma.....	93
	Program düzenleme.....	94
	TNC'nin arama fonksiyonu.....	97
3.3	Dosya yönetimi: Temel bilgiler.....	99
	Dosyalar.....	99
	Veri yedekleme.....	101

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma..... 102

Dizinler.....	102
Yollar.....	102
Genel bakış: Dosya yönetimi fonksiyonları.....	103
Dosya yönetimini çağırma.....	104
Sürücüler, dizinleri ve dosyaları seçme.....	105
Yeni izin oluşturma.....	106
Yeni dosya oluşturma.....	106
Tekil dosya kopyalama.....	106
Dosyayı farklı bir dizine kopyalayın.....	107
Tablo kopyalama.....	108
Dizini kopyalama.....	108
Son seçilen dosyalardan birini seçin.....	109
Dosyayı silme.....	110
Dizini silme.....	110
Dosyaları işaretleme.....	111
Dosyayı yeniden adlandırma.....	112
Dosyayı sıralama.....	112
Ek fonksiyonlar.....	113
Harici bir veri taşıyıcısına/taşıyıcısından veri aktarma.....	114
Ağda TNC.....	116
TNC'de USB aygıtları.....	117

4	Programlama: Programlama yardımları.....	119
4.1	Ekran klavyesi.....	120
	Metni ekran klavyesiyle girme.....	120
4.2	Yorum ekleme.....	121
	Uygulama.....	121
	Program girişi sırasında yorum girmek.....	121
	Yorumu sonradan eklemek.....	121
	Ayrı bir tümce ile yorum girmek.....	121
	Yorum değiştirme fonksiyonları.....	122
4.3	Programların düzenlenmesi.....	123
	Tanımlama, kullanım imkanı.....	123
	Düzenleme penceresini gösterin/aktif pencereyi değiştirin.....	123
	Düzenleme tümcesini program penceresine (solda) ekleyin.....	123
	Düzenleme penceresindeki tümceleri seçin.....	123
4.4	Hesap makinesi.....	124
	Kullanım.....	124
4.5	Programlama grafiği.....	126
	Programlama grafiğini uygula/uygulama.....	126
	Mevcut program için program grafiği oluşturun.....	126
	Tümce numarasını ekrana getirin ve gizleyin.....	127
	Grafik silme.....	127
	Parmaklık çizgilerini ekrana getirme.....	127
	Kesit büyütme veya küçültme.....	128

4.6 Hata mesajları..... 129

Hatayı göster.....	129
Hata penceresini açın.....	129
Hata penceresini kapat.....	129
Detaylı hata mesajları.....	130
DAHİLİ BİLGİ yazılım tuşu.....	130
Hatayı sil.....	131
Hata protokolü.....	131
Tuş protokolü.....	132
Uyarı metinleri.....	133
Servis dosyalarını kaydet.....	133
TNCguide yardım sistemini çağırın.....	134

4.7 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi..... 135

Uygulama.....	135
TNCguide ile yapılacak çalışmalar.....	136
Güncel yardım dosyalarını indirme.....	140

5	Programlama: Alet.....	143
5.1	Alet bazlı girişler.....	144
	Besleme F.....	144
	S mil devri.....	145
5.2	Alet verileri.....	146
	Alet düzeltme için önkoşul.....	146
	Alet numarası, alet ismi.....	146
	Alet uzunluğu L.....	146
	Alet yarıçapı R.....	146
	Uzunluk ve yarıçap için delta değerleri.....	147
	Alet verilerini programa girme.....	147
	Alet verilerini tabloya girme.....	148
	Alet tablolarını aktarma.....	156
	Alet değiştiricisi için yer tablosu.....	157
	Alet verilerini çağırma.....	160
	Alet seçimi.....	162
	Alet kullanım kontrolü.....	165
5.3	Alet düzeltmesi.....	167
	Giriş.....	167
	Alet uzunluğu düzeltmesi.....	167
	Alet yarıçap düzeltmesi.....	168

6	Programlama: Konturları programlama.....	171
6.1	Alet hareketleri.....	172
	Hat fonksiyonları.....	172
	FK serbest kontur programlama (Advanced programming features yazılım seçeneği).....	172
	Ek fonksiyonlar M.....	172
	Alt programlar ve program bölüm tekrarları.....	173
	Programlama: Q Parametresi.....	173
6.2	Hat fonksiyonlarına ilişkin temel bilgiler.....	174
	Bir çalışma için alet hareketini programlayın.....	174
6.3	Konturdan çıkma.....	178
	Genel bakış: Kontura hareket ve konturdan çıkış için hat formları.....	178
	Gidiş ve çıkışlarda önemli pozisyonlar.....	179
	Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde yaklaşma: APPR LT.....	181
	Bir doğru üzerinde ilk kontur noktasına dik olarak yaklaşma: APPR LN.....	181
	Teğetsel bağlantılı bir yaya yaklaşma: APPR CT.....	182
	Teğetsel bağlantılı bir çember üzerinde kontura ve doğru parçasına yaklaşma: APPR LCT.....	183
	Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde uzaklaşma: DEP LT.....	183
	İlk kontur noktasına dik olan bir doğru üzerinde uzaklaşma: DEP LN.....	184
	Teğetsel bağlantılı bir çember üzerinde uzaklaşma: DEP CT.....	185
	Kontura ve doğru parçasına teğetsel bağlantısı olan bir çemberde uzaklaşma: DEP LCT.....	185
6.4	Hat hareketler - dik açılı koordinatlar.....	186
	Hat hareketlerine genel bakış.....	186
	L doğrusu.....	187
	İki doğru arasına şev ekleyin.....	188
	Ecken-Runden RND.....	189
	Daire merkezi.....	190
	Daire merkezi CC çevresindeki çember C.....	191
	Belirli bir yarıçapa sahip CR çemberi.....	192
	Teğetsel bağlantılı CT çemberi.....	194
	Örnek: Doğru hareketi ve şev kartezyeni.....	195
	Örnek: Daire hareketi kartezyen.....	196
	Örnek: Tam daire kartezyen.....	197

6.5 Hat hareketleri - Kutupsal koordinatlar.....198

Genel bakış.....	198
Kutupsal koordinat orijini: CC kutbu.....	199
Hızlı hareket G10'da LP.....	199
CC çevresindeki CP çemberi.....	200
Teğetsel bağlantılı CTP çemberi.....	200
Cıvata hattı (heliks).....	201
Örnek: Kutupsal doğru hareketi.....	203
Örnek: Heliks.....	204

6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği).....205

Temel bilgiler.....	205
FK programlama grafiği.....	207
FK diyalogunu açma.....	209
FK programlama kutbu.....	209
Doğruları serbest programlama.....	210
Çemberleri serbest programlama.....	211
Giriş olanakları.....	212
Yardımcı noktalar.....	215
Rölatif referanslar.....	216
Örnek: FK programlama 1.....	218
Örnek: FK programlama 2.....	219
Örnek: FK programlama 3.....	220

7	Programlama: Alt programlar ve program bölüm tekrarları.....	223
7.1	Alt programları ve program bölüm tekrarlarını tanımlama.....	224
	Label.....	224
7.2	Alt program.....	225
	Çalışma şekli.....	225
	Programlama uyarıları.....	225
	Alt programın programlanması.....	225
	Alt programı çağırın.....	226
7.3	Program bölümü tekrarları.....	227
	Label LBL.....	227
	Çalışma şekli.....	227
	Programlama uyarıları.....	227
	Program bölümünün tekrarını programlama.....	227
	Program bölümünün tekrarını çağırın.....	228
7.4	İstediğiniz programı alt program olarak girme.....	229
	Çalışma şekli.....	229
	Programlama uyarıları.....	229
	İstediğiniz programı alt program olarak çağırın.....	230
7.5	Yuvalamalar.....	231
	Yuvalama tipleri.....	231
	Yuvalama derinliği.....	231
	Alt programdaki alt program.....	232
	Program bölümü tekrarlarının tekrarları.....	233
	Alt programın tekrarlanması.....	234
7.6	Programlama örnekleri.....	235
	Örnek: Birden çok kesmede kontur frezeleme.....	235
	Örnek: Delik grupları.....	236
	Örnek: Birden çok aletle delik grubu.....	237

8	Programlama: Q Parametreleri.....	239
8.1	Prensip ve fonksiyon genel bakışı.....	240
	Programlama uyarıları.....	241
	Q parametresi fonksiyonlarının çağırılması.....	242
8.2	Parça ailesi – Sayı değerleri yerine Q parametresi.....	243
	Uygulama.....	243
8.3	Konturları matematiksel fonksiyonlarla tanımlama.....	244
	Uygulama.....	244
	Genel bakış.....	244
	Temel hesaplama türlerini programlama.....	245
8.4	Açı fonksiyonları (Trigonometri).....	246
	Tanımlamalar.....	246
	Açı fonksiyonlarını programlama.....	246
8.5	Daire hesaplamaları.....	247
	Uygulama.....	247
8.6	Eğer/o zaman kararlarının Q parametreleriyle verilmesi.....	248
	Uygulama.....	248
	Mutlak atlamalar.....	248
	Eğer/o zaman kararları programlama.....	248
	Kullanılan kısaltmalar ve tanımlamalar.....	249
8.7	Q parametresini kontrol etme ve değiştirme.....	250
	Uygulama şekli.....	250
8.8	İlave fonksiyonlar.....	252
	Genel bakış.....	252
	FN 14: ERROR: Hata mesajlarının verilmesi.....	253
	FN 16: F-PRINT: Metinleri ve Q parametrelerinin biçimlendirilmiş çıktısını alma.....	257
	FN 18: SYS-DATUM READ: Sistem verilerini okuma.....	261
	FN 19: PLC: Değerleri PLC'ye aktarma.....	270
	FN 20: WAIT FOR: NC ve PLC senkronizasyonu.....	270
	FN 29: PLC: Değerleri PLC'ye aktarma.....	272
	FN 37: EXPORT.....	272

8.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri.....	273
Giriş.....	273
Bir transaksyon.....	274
SQL talimatlarının programlanması.....	276
Yazılım tuşlarına genel bakış.....	276
SQL BIND.....	277
SQL SELECT.....	278
SQL FETCH.....	280
SQL UPDATE.....	281
SQL INSERT.....	281
SQL COMMIT.....	282
SQL ROLLBACK.....	282
8.10 Formülü doğrudan girme.....	283
Formül girin.....	283
Hesaplama kuralları.....	285
Giriş örneği.....	286
8.11 String parametreleri.....	287
String işleme fonksiyonu.....	287
String parametresi atama.....	288
String parametrelerini zincirleme.....	288
Nümerik değeri bir string parametresine dönüştürme.....	289
Bir string parametresinden parça string kopyalama.....	290
Sayısal değerde string parametresini dönüştürün.....	291
String parametresini kontrol etme.....	292
String parametresi uzunluğunu tespit edin.....	293
Alfabetik sıra dizilimini karşılaştırma.....	294
Makine parametrelerini okuma.....	295

8.12 Ön tanımlı Q parametreleri..... 298

PLC'deki değerler: Q100 ila Q107.....	298
Aktif alet yarıçapı: Q108.....	298
Alet eksen: Q109.....	298
Mil konumu: Q110.....	299
Soğutucu beslemesi: Q111.....	299
Bindirme faktörü: Q112.....	299
Program ölçüm bilgileri: Q113.....	299
Alet Uzunluğu: Q114.....	299
Program akışı sırasında tarama sonrası koordinatlar.....	300
TT 130 ile otomatik alet ölçümünde gerçek-nominal değer sapması.....	300
Malzeme açılarıyla çalışma düzleminin hareket edilmesi: TNC tarafından hesaplanılan devir eksenleri için koordinatlarla.....	300
Tarama sistemi döngüleri ölçüm sonuçları (bkz. döngü programlaması kullanıcı el kitabı).....	301

8.13 Programlama örnekleri..... 303

Örnek: Elips.....	303
Örnek: Yarıçap frezesi ile silindir içbükeyi.....	305
Örnek: Şaftlı frezelemeli konveks bilye.....	307

9	Programlama: Ek Fonksiyonlar.....	309
9.1	M ve DURDUR ek fonksiyonlarını girme.....	310
	Temel bilgiler.....	310
9.2	Program akışı kontrolü, mil ve soğutucu madde için ek fonksiyonlar.....	311
	Genel bakış.....	311
9.3	Koordinat girişleri için ek fonksiyonlar.....	312
	Makine bazlı koordinatları programlama M91/M92.....	312
	Çalışma düzleminin döndürülmüş olması durumunda döndürülmemiş koordinat sisteminde pozisyonlara yaklaşma: M130.....	314
9.4	Hat davranışı için ek fonksiyonlar.....	315
	Küçük kontur kademelerini işleyin: M97.....	315
	Açık kontur köşelerini tamamen işleme: M98.....	316
	Daldırma hareketleri için besleme faktörü: M103.....	317
	Milimetre/mil devri cinsinden besleme: M136.....	318
	Yaylarda besleme hızı: M109/M110/M111.....	319
	Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD): M120 (Miscellaneous functions yazılım seçeneği).....	320
	Program akışı sırasında el çarkını bindirme: M118 (Miscellaneous functions yazılım seçeneği).....	322
	Alet eksenini yönünde konturdan geri çekme M140.....	324
	Tarama sistemi denetimini kapatma: M141.....	325
	Temel devri silin: M143.....	326
	Aleti NC Durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma: M148.....	327
	Köşelerin yuvarlanması: M197.....	328

10 Programlama: Özel Fonksiyonlar.....	329
10.1 Özel fonksiyonlara genel bakış.....	330
SPEC FCT özel fonksiyonlar ana menüsü.....	330
Program bilgileri menüsü.....	330
Kontur ve nokta çalışmaları için açık metin fonksiyonları menüsü.....	331
Çeşitli açık metin fonksiyonları menüsünü tanımlayın.....	332
10.2 Aktif gürültü önleme (yazılım seçeneği).....	333
Uygulama.....	333
ACC'yi etkinleştirme/devre dışı bırakma.....	333
10.3 U, V ve W paralel eksenleriyle işleme.....	334
Genl bakış.....	334
FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY.....	335
FUNCTION PARAXCOMP MOVE.....	335
FUNCTION PARAXCOMP OFF.....	336
FUNCTION PARAXMODE.....	336
FUNCTION PARAXMODE OFF.....	337
10.4 Dosya fonksiyonları.....	338
Uygulama.....	338
Dosya işlemleri tanımlanması.....	338
10.5 Koordinat dönüşümlerini tanımlama.....	339
Genel bakış.....	339
TRANS DATUM AXIS.....	339
TRANS DATUM TABLE.....	340
TRANS DATUM RESET.....	341
10.6 Metin dosyaları oluşturma.....	342
Uygulama.....	342
Metin dosyası açma ve çıkma.....	342
Metinleri düzenleyin.....	343
İşaretleri, kelimeleri ve satırları silme ve tekrar ekleme.....	343
Metin bloklarını işleyin.....	344
Metin parçalarını bulma.....	345

10.7 Serbest tanımlanabilir tablolar.....	346
Temel bilgiler.....	346
Serbest tanımlanabilir tablolar oluşturma.....	346
Tablo formatını değiştirme.....	347
Tablo ve form görünümü arasında geçiş.....	348
FN 26: TAPOPEN: Serbest tanımlanabilir tablo açma.....	349
FN 27: TAPWRITE: Serbest tanımlanabilir tabloyu tanımlama.....	350
FN 28: TAPREAD: Serbest tanımlanabilir tabloyu okuma.....	351

11 Programlama: Çok eksenli işleme.....	353
11.1 Çok eksen işlemleri için fonksiyonlar.....	354
11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1).....	355
Giriş.....	355
PLANE fonksiyonunu tanımlayın.....	357
Pozisyon göstergesi.....	357
PLANE fonksiyonunu sıfırlama.....	358
Hacimsel açı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE SPATIAL.....	359
Projeksiyon açısı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama PLANE PROJECTED.....	361
Euler açısı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE EULER.....	362
Çalışma düzlemini iki vektör üzerinden tanımlama: PLANE VECTOR.....	364
Üç nokta üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE POINTS.....	366
Çalışma düzlemini, münferit, artımlı hacimsel açıyla tanımlama: PLANE RELATIVE.....	368
Eksen açısı üzerinden çalışma düzlemi: PLANE AXIAL (FCL 3 fonksiyonu).....	369
PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme.....	371
11.3 Döndürülmüş düzlemde kamber frezeleme(yazılı seçeneği 2).....	376
Fonksiyon.....	376
Tek bir devir ekseninin artımlı olarak uygulamasıyla kamber frezelerin alınması.....	376
Normal vektörler üzerinden kamber frezelerin alınması.....	377
11.4 Devir eksenleri için ek fonksiyonlar.....	378
Devir eksenleri A, B, C'deki mm/dak cinsinden besleme: M116 (yazılım seçeneği 1).....	378
Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirme: M126.....	379
Devir eksenini göstergesini 360° altındaki bir değere indirme: M94.....	380
Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu pozisyonunu koruma (TCPM): M128 (yazılım seçeneği 2).....	381
Hareketli eksen seçimi: M138.....	384
Tümce sonundaki GERÇEK/NOMİNAL konumlarında yer alan makine kinematiğinin dikkate alınması: M144 (yazılım seçeneği 2).....	385
11.5 FUNCTION TCPM (yazılım seçeneği 2).....	386
Fonksiyon.....	386
FUNCTION TCPM tanımı.....	386
Programlanmış beslemenin etki biçimi.....	387
Programlanılan döner eksen koordinatlarının sunulması.....	387
Başlatma ve sonlandırma pozisyonu arası interpolasyon türü:.....	389
FUNCTION TCPM sıfırlama.....	390

11.6 Üç boyutu alet düzeltmesi (yazılım seçeneği 2).....	391
Giriş.....	391
Standart vektörün tanımı.....	392
İzin verilen alet formları.....	393
Diğer aletleri kullanma: Delta değerleri.....	393
TCPM olmadan 3D düzeltmesi.....	393
Face Milling: TCPM ile 3D düzeltme.....	394
Peripheral Milling: TCPM ile 3D yarıçap düzeltme ve yarıçap düzeltme (RL/RR).....	395

12 Programlama: Palet yönetimi.....	397
12.1 Palet yönetimi (yazılım seçeneği).....	398
Uygulama.....	398
Palet tablosu seçme.....	400
Palet dosyasından çıkın.....	400
Palet tablosu:işleme.....	400

13 Elle işletim ve kurma.....	403
13.1 Çalıştırma, Kapatma.....	404
Çalıştırma.....	404
Kapatma.....	406
13.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi.....	407
Not.....	407
Makine eksenini yön tuşlarıyla hareket ettirme.....	407
Kademeli konumlandırma.....	407
Elektronik el çarklarıyla hareket ettirme.....	408
13.3 S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu.....	418
Uygulama.....	418
Değerleri girin.....	418
Mil devrini ve beslemeyi değiştirme.....	419
13.4 3D tarama sistemi olmadan referans noktası ayarı.....	420
Not.....	420
Ön hazırlık.....	420
Referans noktasını eksen tuşları ile ayarlayın.....	420
Preset tablosu ile referans noktalarının yönetilmesi.....	421
13.5 3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği).....	427
Genel bakış.....	427
Tarama sistemi döngülerindeki fonksiyonlar.....	428
Tarama sistemi döngüsünü seçin.....	430
Tarama sistemi döngüleri ölçüm değerlerinin kaydedilmesi.....	431
Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması.....	432
Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması.....	433
13.6 3D tarama sistemlerinin kalibre edilmesi(Touch probe functions yazılım seçeneği).....	434
Giriş.....	434
Etkin uzunluğu kalibre etme.....	435
Etkin yarıçapın kalibre edilmesi ve tarama sistemi odak kaydırmasının dengelenmesi.....	436
Kalibrasyon değerlerini göstermek.....	438

13.7 3D tarama sistemiyle malzemenin eğik konumunu dengeleyin (Touch probe functions yazılım seçeneği).....439

Giriş.....	439
Temel devrin bulunması.....	440
Preset tablosunda temel devri kaydedin.....	440
Eğik malzeme konumlarını tezgah dönüşü yoluyla dengeleyin.....	440
Temel devir göstergeleri.....	441
Temel devri kaldırın.....	441

13.8 Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği).....442

Genel bakış.....	442
Herhangi bir eksende referans noktasının ayarlanması.....	442
Referans noktası olarak köşe.....	443
Referans noktası olarak daire merkez noktası.....	444
Referans noktası olarak orta eksen.....	446
3D tarama sistemi ile malzeme ölçümü.....	447
Tarama fonksiyonlarını mekanik tarayıcılarla veya kadranlı göstergelerle kullanma.....	450

13.9 Çalışma düzleminin çevrilmesi (yazılım seçeneği 1).....451

Uygulama, çalışma şekli.....	451
Referans noktalarının çevrilen eksenlerdeki çalışması.....	453
Çevrilen sistemde pozisyon göstergesi.....	453
Çalışma düzlemini çevir'de sınırlamalar.....	453
Manuel çevirmeyi etkinleştirme.....	454
Güncel alet eksen yönünü aktif çalışma yönü olarak ayarlamak.....	455
Çevrilen sistemde referans noktasını belirleyin.....	456

14 El girişı ile pozisyonlama.....	457
14.1 Basit işlemleri programlama ve işleme.....	458
El giriş ile konumlamayı uygulayın.....	458
\$MDI programlarını kaydedin veya silin.....	461

15 Program testi ve Program akışı..... 463

15.1 Grafikler (Advanced graphic features yazılım seçeneği)..... 464

Uygulama.....	464
Program testinin hızını ayarlama.....	465
Genel bakış: Görünümler.....	466
Üstten görünüş.....	467
3 düzlemde gösterim.....	467
3D gösterim.....	468
Kesit büyütme.....	470
Grafiksel simülasyonu tekrarlama.....	471
Aleti görüntüleme.....	471
Çalışma süresini tespit etme.....	472

15.2 Ham parçayı çalışma alanında gösterme (Advanced graphic features yazılım seçeneği)..... 473

Uygulama.....	473
---------------	-----

15.3 Program göstergesi fonksiyonları..... 474

Genel bakış.....	474
------------------	-----

15.4 Program testi..... 475

Uygulama.....	475
---------------	-----

15.5 Program akışı..... 478

Uygulama.....	478
Çalışma programını gerçekleştirme.....	479
İşlemeyi yarıda kesme.....	480
Makine eksenini yarıda kesilmesinden sonra işleyin.....	481
Yarıda kesme sonrasında program akışını devam ettirme.....	481
İstediğiniz yerden programa girme (Tümce akışı).....	483
Kontura yeniden yaklaşma.....	485

15.6 Otomatik program başlatma..... 486

Uygulama.....	486
---------------	-----

15.7 Tümceleri atlama..... 487

Uygulama.....	487
"/" işaret ekle.....	487
„“ karakterini silin.....	487

15.8 İsteğe göre program akışı duraklatma.....	488
Uygulama.....	488

16 MOD Fonksiyonları.....	489
16.1 MOD fonksiyonu.....	490
MOD fonksiyonlarını seçme.....	490
Ayarları değiştir.....	490
MOD fonksiyonundan çıkış.....	490
MOD fonksiyonuna genel bakış.....	491
16.2 Pozisyon göstergesini seçme.....	492
Uygulama.....	492
16.3 Ölçü sistemi seçimi.....	493
Uygulama.....	493
16.4 İşletim sürelerinin gösterilmesi.....	493
Uygulama.....	493
16.5 Yazılım numaraları.....	494
Uygulama.....	494
16.6 Anahtar sayısını girin.....	494
Uygulama.....	494
16.7 Harici erişim.....	495
Uygulama.....	495
16.8 Veri arayüzleri kurma.....	496
TNC 620 üzerindeki seri arayüzler.....	496
Uygulama.....	496
RS-232 arayüzünü oluşturun.....	496
BAUD ORANINI ayarlama (baudRate).....	496
Protokolü ayarlama (protocol).....	497
veri bitini ayarlama (dataBits).....	497
Parite kontrolü (parity).....	497
Stopp bitini ayarlama (stopBits).....	497
Handshake bitini ayarlama (flowControl).....	498
Dosya işletimi veri sistemi (fileSystem).....	498
PC yazılım TNCserver ile veri aktarımı için ayarlar.....	498
Harici cihazın işletim tipini seçin (fileSystem).....	499
Veri aktarım yazılımı.....	500

16.9 Ethernet arayüzü..... 502

Giriş..... 502

Bağlantı olanakları..... 502

Kumandayı ağa bağlama..... 503

16.10 HR 550 FS el çarkını konfigüre etme..... 508

Uygulama..... 508

El çarkının belli bir el çarkı yuvasına atanması..... 508

Telsiz kanalını ayarlama..... 509

Yayın gücünün ayarlanması..... 509

İstatistik..... 510

17 Tablolar ve Genel Bakış.....	511
17.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri.....	512
Uygulama.....	512
17.2 Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu.....	522
Arayüz V.24/RS-232-C HEIDENHAIN cihazları.....	522
Yabancı cihazlar.....	524
Ethernet arayüzü RJ45 duyu.....	524
17.3 Teknik bilgi.....	525
17.4 Genel bakış tabloları.....	533
İşleme döngüleri.....	533
Ek fonksiyonlar.....	534
17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması.....	536
Karşılaştırma: Teknik veriler.....	536
Karşılaştırma: Veri arayüzleri.....	536
Karşılaştırma: Aksesuar.....	537
Karşılaştırma: Bilgisayar yazılımı.....	537
Karşılaştırma: Makineye özel fonksiyonlar.....	538
Karşılaştırma: Kullanıcı fonksiyonları.....	538
Karşılaştırma: Döngüler.....	545
Karşılaştırma: İlave fonksiyonlar.....	547
Karşılaştırma: Manuel ve el. el çarkı işletim türlerinde tarama sistemi döngüleri.....	549
Karşılaştırma: Otomatik çalışma parçası kontrolü için tarama sistemi döngüleri.....	549
Karşılaştırma: Programlamadaki farklılıklar.....	551
Karşılaştırma: Program testinde farklılıklar, işlevsellik.....	554
Karşılaştırma: Program testinde farklılıklar, kullanım.....	554
Karşılaştırma: Farklı manuel işletim, işlevsellik.....	554
Karşılaştırma: Farklı manuel işletim, kullanım.....	556
Karşılaştırma: İşlemede farklılıklar, kumanda.....	556
Karşılaştırma: İşlemede farklılıklar, seyir hareketleri.....	557
Karşılaştırma: MDI işletiminde farklılıklar.....	561
Karşılaştırma: Programlama yerindeki farklılıklar.....	561

1

**TNC 620 ile ilk
adımlar**

1 TNC 620 ile ilk adımlar

1.1 Genel bakış

1.1 Genel bakış

Bu bölüm TNC başlayanlarına, TNC'nin önemli kullanımlarını süratle öğrenmek için yardımcı olacaktır. Konu hakkında daha fazla bilgiye, üzerine yönlendirilen tanımlamadan ulaşabilirsiniz.

Bu bölüm aşağıdaki konuları içerir:

- Makinenin başlatılması
- İlk kısmı programlama
- İlk kısmı grafik olarak test etme
- Aletlerin düzenlenmesi
- Malzemenin düzenlenmesi
- İlk programın işlenmesi

1.2 Makinenin başlatılması

Akım kesintisini onaylayın ve referans noktalara sürün



Referans noktalarının açılması ve bunlara yaklaşılması makineye bağlı olan fonksiyonlardır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

- ▶ TNC'nin ve makinenin besleme gerilimini devreye alın: TNC işletim sistemini başlatır. Bu işlem birkaç dakika alabilir. Ardından TNC, ekranın üst satırında akım kesintisi diyalogunu gösterir.



- ▶ CE tuşuna basın: TNC PLC programını aktarır



- ▶ Kumanda gerilimini devreye alın: TNC, acil kapama kumandasının fonksiyonunu denetler ve referans noktasına hareket etme moduna geçer

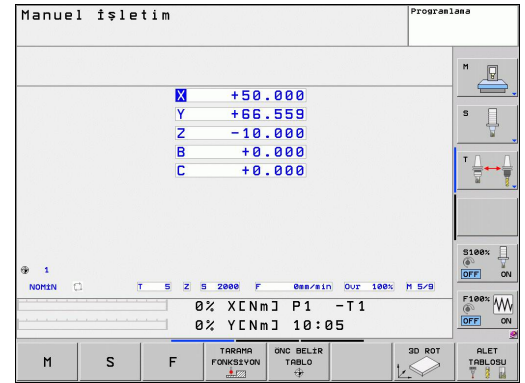


- ▶ Referans noktalarını belirtilen sırayla aşın: Her eksen için harici BAŞLAT tuşuna basın. Makinenizde kesin uzunluk ve açılı ölçme cihazları bulunuyorsa, referans noktasına sürme devre dışı kalır

TNC, şimdi işleme hazırdır ve işletim türü **manuel işletim**'dir.

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Referans noktalarına sürme: bkz. "Çalıştırma", Sayfa 404
- İşletim türleri: bkz. "Programlama", Sayfa 71



1.3 İlk kısmı programlama

Doğru işletim türünü seçin

Sadece programlama işletim türünde programları oluşturabilirsiniz



- İşletim türü tuşuna basın: TNC, Programlama işletim türüne geçer.

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- İşletim türleri: bkz. "Programlama", Sayfa 71

TNC'nin en önemli kullanım elemanları

Diyalog kılavuzu fonksiyonları	Tuş
Girişi onaylayın ve bir sonraki diyalog sorusunu etkinleştirin	
Diyalog sorusuna geçin	
Diyaloğu önceden sonlandırın	
Diyaloğu bitirin, girişleri iptal edin	
Etkin işletim durumuna bağlı olarak fonksiyon seçtiğiniz ekrandaki yazılım tuşları	

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Programları oluşturma ve değiştirme: bkz. "Program düzenleme", Sayfa 94
- Tuşlara genel bakış: bkz. "TNC'nin kullanım elemanları", Sayfa 2

Yeni bir program açın/dosya yönetin



- ▶ PGM MGT tuşuna basın: TNC dosya yönetimini açar. TNC'nin dosya yönetimi, Windows Explorer ile bilgisayardaki dosya yönetimine benzer yapıdadır. Dosya yönetimiyle TNC sabit diskindeki verileri yönetirsiniz.
- ▶ Ok tuşuyla, yeni dosyayı açacağınız klasörü seçin
- ▶ .H uzantılı dilediğiniz bir dosya adı girin: Ardından TNC, otomatik olarak programı açar ve yeni programın ölçü birimini sorar
- ▶ Ölçü birimi seçin: MM veya INCH yazılım tuşuna basın: TNC otomatik olarak ham parça tanımlamasına başlar (bkz. "Bir ham parça tanımlayın", Sayfa 49)

Manual Inletin

⇒ PIC:\>

⇒ cd TNC:\

⇒ config

⇒ nc-prog

⇒ deao

⇒ PWR

⇒ TNC120

⇒ system

⇒ table

⇒ include

Programlama

PNC.H

TNC:\nc_prog\pnc.h

Dosya Adı	Bartı	Durum	Tarih	Zaman
DKF.h	292		27-07-2012	07:05:21
error.h	554		02-05-2011	18:15:22
EX11.h	1058		12-03-2012	09:59:08
EX10.h	868		12-03-2012	07:15:22
EX10_SL.H	1792		02-05-2011	18:15:22
EX10.h	796		25-07-2012	09:59:08
EX10.h	1513		02-05-2011	18:15:22
EX04.h	1636		02-05-2011	18:15:22
HEBE.h	541		02-05-2011	18:15:22
EX11.h	1508	S	02-05-2011	18:15:22
NCU01_1	884		02-05-2011	18:15:22
P208_P	244		12-03-2012	07:54:14
P208_P	150		12-03-2012	07:54:14
PL11.h	4697		02-05-2011	18:15:22
PL11.h	875		15-06-2011	12:00:00
Raspl01ate.h	4397		25-07-2012	10:41:28
Raspl01ate.h.bak	6236		13-10-2010	09:10:23
Raspl1.h	538		02-05-2011	18:15:22
SCHULter.h	3477		26-07-2012	09:59:08
STCH.h	478		02-05-2011	18:15:22
TCAT.h	828	M	02-05-2011	18:15:22
TCH.h	120		12-03-2012	10:00:15
turbine.H	1971		08-10-2012	07:11:21
unrel.h	16707		15-06-2012	14:02:41
zeroschitt.d	8597		02-05-2011	18:15:22

S1 Dosya 21.11 GBYTE dos

VIRN

VIRN

SEC

KOPYALA

ABC → XYZ

TIP

SEP

PENCERE

SONU

DOSYALAR

S O N

TNC, programın birinci ve son tümcesini otomatik oluşturur. Bu tümceleri daha sonra değiştiremezsiniz.

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Dosya Yönetimi: bkz. "Dosya yönetimi ile çalışma", Sayfa 102
- Yeni program oluşturma: bkz. "Programları açma ve girme", Sayfa 89

Bir ham parça tanımlayın

Yeni bir program açtıktan sonra TNC derhal ham parça tanımlamasının girişi için diyalogu başlatır. Ham parça olarak daima, her biri seçili referans noktasına bağlı MIN ve MAKS noktalarının verileriyle bir küpü tanımlarsınız.

Yeni bir program başlattıktan sonra TNC otomatik olarak ham parça tanımlamasını yönlendirir ve gerekli ham parça verilerini sorar:

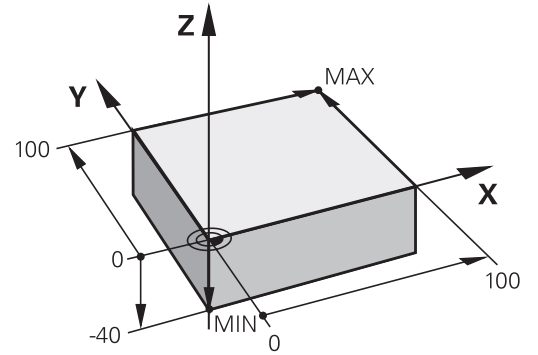
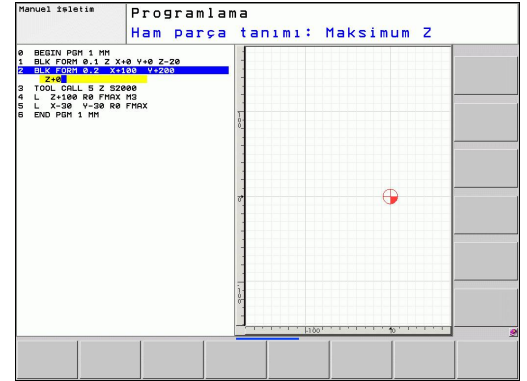
- ▶ **Grafikteki işleme düzlemi: XY?:** Aktif mil eksenini girin. Z ön ayar olarak arka planda bulunur, ENT tuşu ile devralın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Minimum X:** Referans noktasına göre ham parçanın en küçük X koordinatını girin, örn. 0, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Minimum Y:** Referans noktasına göre ham parçanın en küçük Y koordinatını girin, örn. 0, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Minimum Z:** Referans noktasına göre ham parçanın en küçük Z koordinatını girin, örn. -40, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Maksimum X:** Referans noktasına göre ham parçanın en büyük X koordinatını girin, örn. 100, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Maksimum Y:** Referans noktasına göre ham parçanın en büyük Y koordinatını girin, örn. 100, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Ham parça tanımlaması: Maksimum Z:** Referans noktasına göre ham parçanın en büyük Z koordinatını girin, örn. 0, ENT tuşu ile onaylayın: TNC, diyalogu sona erdirir

NC örnek tümceleri

```
0 BEGIN PGM YENİ MM
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0
3 END PGM YENİ MM
```

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Ham parçayı tanımlama: Sayfa 90



1.3 İlk kısmı programlama

Program yapısı

İşleme programları olabildiğince daima aynı yapıda olmalı. Bu genel bakışı artırır, programlamayı hızlandırır ve hata kaynaklarını azaltır.

Basit, klasik kontur işlemlerinde tavsiye edilen program yapısı

- 1 Aleti çağırma, alet eksenini tanımlama
- 2 Aleti serbest hareket ettirin
- 3 Çalışma düzleminde kontur başlangıç noktasının yakınına ön pozisyonlama yapın
- 4 Alet ekseninde malzeme üzerinden ya da doğrudan derinliğe ön konumlandırma yapın, gerekirse mili/ soğutucu maddeyi devreye alma
- 5 Kontura yaklaşma
- 6 Konturu işleme
- 7 Konturdan çıkma
- 8 Aleti serbest hareket ettirme, programı sonlandırma

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Kontur programlaması: bkz. "Alet hareketleri", Sayfa 172

Basit döngü programlarında tavsiye edilen program yapısı

- 1 Aleti çağırma, alet eksenini tanımlama
- 2 Aleti serbest hareket ettirme
- 3 İşleme pozisyonunu tanımlama
- 4 İşleme döngüsünü tanımlama
- 5 Döngü çağırma, mili/soğutucu maddeyi devreye alma
- 6 Aleti serbest hareket ettirme, programı sonlandırma

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Döngü programlama: Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı

Kontur programlama program yapısı

```

0 BEGIN PGM BSPCONT MM
1 BLK FORM 0.1 Z X... Y... Z...
2 BLK FORM 0.2 X... Y... Z...
3 TOOL CALL 5 Z S5000
4 L Z+250 R0 FMAX
5 L X... Y... R0 FMAX
6 L Z+10 R0 F3000 M13
7 APPR ... RL F500
...
16 DEP ... X... Y... F3000 M9
17 L Z+250 R0 FMAX M2
18 END PGM BSPCONT MM

```

Döngü programlamada program yapısı

```

0 BEGIN PGM BSBCYC MM
1 BLK FORM 0.1 Z X... Y... Z...
2 BLK FORM 0.2 X... Y... Z...
3 TOOL CALL 5 Z S5000
4 L Z+250 R0 FMAX
5 PATTERN DEF POS1( X... Y... Z... ) ...
6 CYCL DEF...
7 CYCL CALL PAT FMAX M13
8 L Z+250 R0 FMAX M2
9 END PGM BSBCYC MM

```

Basit bir kontur programlaması

Sağdaki resimde gösterilen kontur, 5 mm derinlikte bir defa tüm çevresinde frezelenmeli. Ham parça tanımlamalarını oluşturdunuz. Fonksiyon tuşu üzerinden bir diyalog açtıktan sonra, TNC tarafından ekranın üst satırında sorgulanan bütün verileri girin.

TOOL
CALL

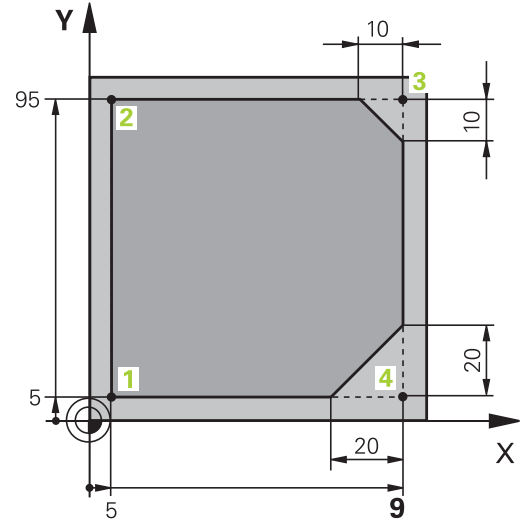
L

L

L

APPR
DEP

- ▶ Alet çağırın: Alet verilerini girin. Her defasında girişi ENT tuşu ile onaylayın, alet eksenini unutmayın
- ▶ Aleti serbest hareket ettirin: Alet ekseninde serbest hareket ettirmek için turuncu renkli Zeksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek pozisyonun değerini girin, örn. 250. ENT tuşu ile onaylayın.
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok? ENT tuşu ile onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme F=?ENT tuşu ile onaylayın: Hızlı harekette (FMAX) sürün
- ▶ Ek fonksiyon M?END tuşu ile onaylayın TNC girilen hareket tümcesini kaydeder
- ▶ Çalışma düzlemindeki alet için ön pozisyonlama yapın: Turuncu renkteki X eksen tuşuna basın ve yaklaşılacak konum için değeri girin, örn. -20
- ▶ Turuncu renkteki Y eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. -20. ENT tuşuyla onaylayın
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok?ENT tuşu ile onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme F=?ENT tuşu ile onaylayın: Hızlı harekette (FMAX) sürün
- ▶ Ek fonksiyon M?END tuşu ile onaylayın TNC girilen hareket tümcesini kaydeder
- ▶ Aleti derine sürün: Turuncu renkteki eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek konum için değeri girin, örn. -5. ENT tuşuyla onaylayın
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok?ENT tuşu ile onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme F=? Konumlandırma beslemesini girin, örn. 3000 mm/dak, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ Ek fonksiyon M? Mili ve soğutucu maddeyi devreye alın, örn. M13, END tuşu ile onaylayın: TNC, girilen hareket setini kaydeder
- ▶ Kontura yaklaşın: APPR/DEP tuşuna basın: TNC, bir yazılım tuşu çubuğunu geli ve gidiş hareket fonksiyonuyla gösterir



1

TNC 620 ile ilk adımlar

1.3 İlk kısmı programlama



- ▶ Geliş hareket fonksiyonu **APPR CT** seçin: Kontur başlangıç noktası koordinatlarını **1** X ve Y olarak girin, örn. 5/5, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Merkez nokta açısı?** Giriş hareketi açısını girin, örn. 90°, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Daire yarıçapı?** Giriş hareketi yarıçapını girin, örn. 8 mm, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok?**RL yazılım tuşu ile onaylayın: Programlanan konturun solunda yarıçap düzeltmesi etkinleştirin
- ▶ **Besleme F=?** İşleme beslemesini girin, örn. 700 mm/dak., END tuşu ile girdileri kaydedin



- ▶ Konturu işleyin, kontur noktası **2**'ye sürün: Değişen bilgilerin girişlerini yapmak yeterlidir, yani sadece Y koordinatını (95) girip END tuşu ile girdileri kaydedin



- ▶ Kontur noktası **3**'e sürün: X koordinatını (95) girin ve END tuşuyla girdileri kaydedin



- ▶ Kontur noktasında şev **3**'ü tanımlayın: Şev genişliğini (10 mm) girin, END tuşu ile kaydedin



- ▶ Kontur noktası **4**'e sürün: Y koordinatını (5) girin ve END tuşuyla girdileri kaydedin



- ▶ Kontur noktasında şev **4**'ü tanımlayın: Şev genişliğini (20 mm) girin, END tuşu ile kaydedin



- ▶ Kontur noktası **1**'e sürün: X koordinatını (5) girin ve END tuşuyla girdileri kaydedin



- ▶ Konturdan çıkın



- ▶ Çıkış fonksiyonu olan **DEP CT**'yi seçin
- ▶ **Merkez nokta açısı?** Çıkış hareketi açısını girin, örn. 90°, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Daire yarıçapı?** Çıkış hareketi yarıçapını girin, örn. 8 mm, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ **Besleme F=?** Konumlandırma beslemesini girin, örn. 3000 mm/dak, ENT tuşu ile kaydedin
- ▶ **Ek fonksiyon M?** Soğutucu maddeyi kapatın, örn. **M9**, END tuşu ile onaylayın: TNC, girilen hareket setini kaydeder



- ▶ Aleti serbest hareket ettirin: Alet ekseninde serbest hareket ettirmek için turuncu renkli Z eksen tuşuna basın ve yaklaşılacak pozisyonun değerini girin, örn. 250. ENT tuşu ile onaylayın.
- ▶ **Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok?**ENT tuşu ile onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ **Besleme F=?**ENT tuşu ile onaylayın: Hızlı harekette (**FMAX**) sürün
- ▶ **EK FONKSIYON M?** **M2** girin (program sonu için), END tuşu ile onaylayın: TNC girilen hareket tümcesini kaydeder

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- **NC setleriyle komple bir örnek:** bkz. "Örnek: Doğru hareketi ve şev kartezyeni", Sayfa 195
- **Yeni program oluşturma:** bkz. "Programları açma ve girme", Sayfa 89
- **Kontura yaklaşma/konturdan çıkma:** bkz. "Konturdan çıkma", Sayfa 178
- **Kontur programlama:** bkz. "Hat hareketlerine genel bakış", Sayfa 186
- **Programlanabilir besleme türleri:** bkz. "Açık metin diyalogundaki alet hareketlerini programlama", Sayfa 91
- **Alet yarıçap düzeltme:** bkz. "Alet yarıçap düzeltmesi", Sayfa 168
- **M ek fonksiyonları:** bkz. "Program akışı kontrolü, mil ve soğutucu madde için ek fonksiyonlar ", Sayfa 311

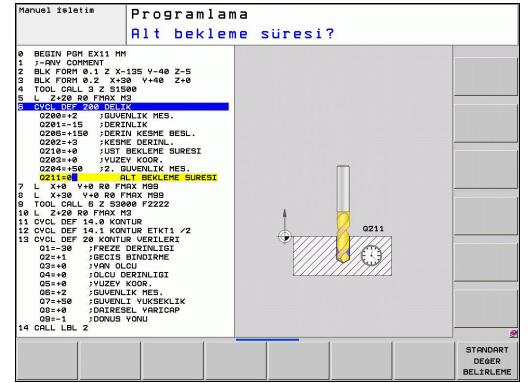
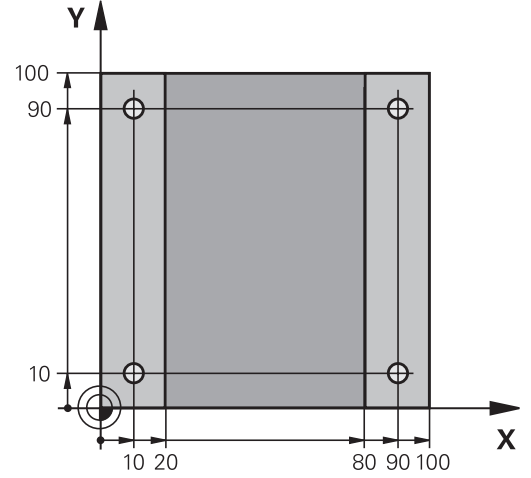
1.3 İlk kısmı programlama

Döngü programını ayarlayın

Sağdaki resimde gösterilen delikler (derinlik 20mm) standart bir delme döngüsüyle tamamlanmış olmalı. Ham parça tanımlamalarını oluşturdunuz.

TOOL
CALLCYCL
DEFDELME/
DİŞLİSİSPEC
FCTKONTUR/
NOKTASI
İŞLEMEPATTERN
DEFCYCL
CALLCYCLE
CALL
PAT

- ▶ Alet çağırın: Alet verilerini girin. Her defasında girişi ENT TUŞU İLE ONAYLAYIN, ALET EKSENİNİ UNUTMAYIN
- ▶ Aleti serbest hareket ettirin: Alet ekseninde serbest hareket ettirmek için turuncu renkli Z eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek pozisyonun değerini girin, örn. 250. ENT tuşu ile onaylayın.
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok? ENT tuşu ile onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme F=?ENT tuşu ile onaylayın: Hızlı harekette (FMAX) sürün
- ▶ Ek fonksiyon M?END tuşu ile onaylayın TNC girilen hareket tümcesini kaydeder
- ▶ Döngü menüsünü çağırın
- ▶ Delme döngülerini gösterin
- ▶ Standart delme döngüsü 200 seçin: TNC, döngü tanımlaması için diyalogu başlatır. TNC tarafından sorgulanan parametreleri adım adım girin, her girişi ENT tuşuyla onaylayın. TNC, ekranın sağında ayrıca, ilgili döngü parametresinde gösterilen bir grafik gösterir
- ▶ Özel fonksiyonlar menüsünü çağırın
- ▶ Nokta işlemleri için fonksiyonları gösterin
- ▶ Örnek tanımlama seçin
- ▶ Nokta girişi seçin: 4 noktanın koordinatlarını girin, her birini ENT tuşu ile onaylayın. Dördüncü noktanın girilmesinden sonra setiEND tuşuyla kaydedin
- ▶ Döngü çağırısının tanımlaması için menüyü gösterin
- ▶ Tanımlanmış örnekte delme döngüsü işleyin:
- ▶ Besleme F=?ENT tuşu ile onaylayın: Hızlı harekette (FMAX) sürün
- ▶ Ek fonksiyon M? Mili ve soğutucu maddeyi devreye alın, örn. M13, END tuşu ile onaylayın: TNC, girilen hareket setini kaydeder





- ▶ Aleti serbest hareket ettirin: Alet ekseninde serbest hareket ettirmek için turuncu renkli Z eksen tuşuna basın ve hareket ettirilecek pozisyonun değerini girin, örn. 250. ENT tuşu ile onaylayın.
- ▶ Yarıçap düzeltmesi: RL/RR/düzeltil. yok?ENT tuşu ile onaylayın: Bir yarıçap düzeltmesi etkinleştirmeyin
- ▶ Besleme F=?ENT tuşu ile onaylayın: Hızlı hareket (FMAX) sürün
- ▶ Ek fonksiyon M? M2 girin (program sonu için), END tuşu ile onaylayın: TNC girilen hareket tümcesini kaydeder

NC örnek tümceleri

0 BEGIN PGM C200 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Ham madde tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 5 Z S4500	Aletin çağırılması
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 PATTERN DEF POS1 (X+10 Y+10 Z+0) POS2 (X+10 Y+90 Z+0) POS3 (X+90 Y+90 Z+0) POS4 (X+90 Y+10 Z+0)	Çalışma pozisyonlarını tanımlayın
6 CYCL DEF 200 DELME	Döngüyü tanımlayın
Q200=2 ;GÜVENLİK MES.	
Q201=-20 ;DERİNLİK	
Q206=250 ;BESLEME DERİNLİK DURUMU	
Q202=5 ;KESME DERİNLİĞİ	
Q210=0 ;F. SÜRESİ ÜST	
Q203=-10 ;YÜZEY KOOR.	
Q204=20 ;2. GÜVENLİK MES.	
Q211=0.2 ;ALT BEKLEME SÜRESİ	
7 CYCL CALL PAT FMAX M13	Mil ve soğutucu madde açık, döngüyü çağırın
8 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti içeri sürün, program sonu
9 END PGM C200 MM	

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Yeni program oluşturma: bkz. "Programları açma ve girme", Sayfa 89
- Döngü programlama: Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı

1 TNC 620 ile ilk adımlar

1.4 İlk kısmı grafik olarak test edin(Advanced graphic features yazılım seçeneği)

1.4 İlk kısmı grafik olarak test edin(Advanced graphic features yazılım seçeneği)

Doğru işletim türünü seçme

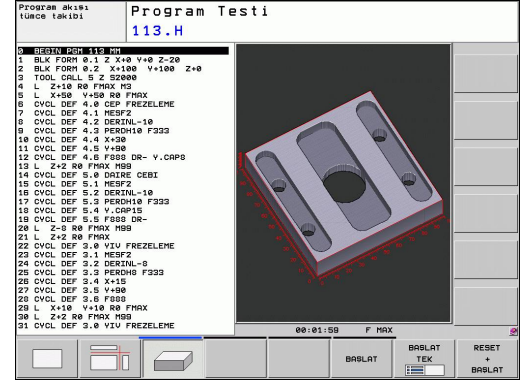
Sadece program testi işletim türünde programı test edebilirsiniz:



- ▶ İşletim türleri tuşlarına basın: TNC, **program testi** işletim türüne geçiş

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri: bkz. "İşletim türleri", Sayfa 71
- Programları test etme: bkz. "Program testi", Sayfa 475

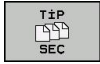


Alet tablosunu program testi için seçin

Bu adımı ancak program testi işletim türünde henüz bir alet tablosu etkinleştirmediyse uygulamalısınız.



- ▶ PGM MGT tuşuna basın: TNC, dosya yönetimini açar



- ▶ TIPI SEÇİN yazılım tuşuna basın: TNC, gösterilecek dosya tipinin seçimi için bir yazılım tuşu menüsü gösterir.



- ▶ TÜMÜNÜ GÖST. yazılım tuşuna basın: TNC, bütün kayıtlı dosyaları sağ pencerede gösterir



- ▶ Açık alanı sola doğru dizinlerin üzerine sürükleyin



- ▶ Açık alanı TNC:\ dizini üzerinde sürükleyin



- ▶ Açık alanı sağa doğru dosyaların üzerine sürükleyin



- ▶ Açık alanı TOOL.T (aktif alet tablosu) dosyası üzerine sürükleyin, ENT tuşu ile devralın: TOOL.T, S statüsünü alır ve böylelikle program testi için etkindir



- ▶ END tuşuna basın: Dosya yönetiminden çıkın

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Alet yönetimi: bkz. "Alet verilerini tabloya girme", Sayfa 148
- Programları test etme: bkz. "Program testi", Sayfa 475

İlk kısmı grafik olarak test edin(Advanced grafic features yazılım seçeneği)

1.4

Test etmek istediğiniz programı seçin



- ▶ PGM MGT tuşuna basın: TNC, dosya yönetimini açar



- ▶ SON DOSYALAR yazılım tuşuna basın: TNC, en son seçilen dosyaların bulunduğu bir genel bakış penceresi açar
- ▶ Ok tuşlarıyla test etmek istediğiniz programı seçin, ENT tuşuyla devralın

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Programı seçme: bkz. "Dosya yönetimi ile çalışma", Sayfa 102

Ekran bölümlenmesi ve görünümü seçin



- ▶ Ekran bölümlenmesi seçimi için tuşa basın: TNC yazılım tuşu çubuğunda bütün mevcut alternatifleri gösterir



- ▶ PROGRAM + GRAFIK yazılım tuşuna basın: TNC, ekranın sol yarısında programı, sağ yarısında ise ham parçayı gösterir.



- ▶ Yazılım tuşu ile istediğiniz görünümü seçin



- ▶ Üstten görünüşü gösterin



- ▶ 3 düzlemde resmin gösterilmesi

- ▶ 3D resmin gösterilmesi

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Grafik fonksiyonları: bkz. "Grafikler (Advanced grafic features yazılım seçeneği)", Sayfa 464
- Program testi uygulama: bkz. "Program testi", Sayfa 475

1 TNC 620 ile ilk adımlar

1.4 İlk kısmı grafik olarak test edin(Advanced grafic features yazılım seçeneği)

Program testini başlatın



- ▶ RESET + START yazılım tuşuna basın: TNC, etkin programı programlı bir kesintiye ya da program sonuna kadar simüle eder
- ▶ Simülasyon devam ederken, yazılım tuşları üzerinden görünümü değiştirebilirsiniz



- ▶ STOP yazılım tuşuna basın: TNC, program testine ara verir



- ▶ START yazılım tuşuna basın: TNC, bir kesintinin ardından program testini sürdürür

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Program testi uygulama: bkz. "Program testi", Sayfa 475
- Grafik fonksiyonları: bkz. "Grafikler (Advanced grafic features yazılım seçeneği)", Sayfa 464
- Test hızını ayarlama: bkz. "Program testinin hızını ayarlama", Sayfa 465

1.5 Aletlerin düzenlenmesi

Doğru işletim türünü seçme

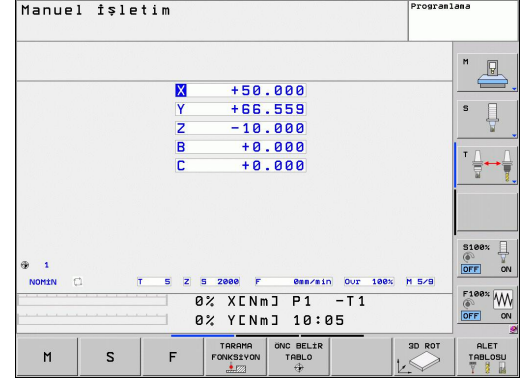
Aletleri **manuel işletim** işletim türünde düzenleyin:



- İşletim türleri tuşuna basın: TNC, **manuel işletim** işletim türüne geçer

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri: bkz. "İşletim türleri", Sayfa 71



Aletleri hazırlayın ve ölçün

- Gerekli aletleri ilgili germe dolgusuna gerdirin
- Harici alet ön ayar cihazı ile yapılan ölçümlerde: Aletleri ölçün, uzunluk ve yarıçapı not alın ya da direkt bir aktarım programıyla makineye aktarın
- Makine üzerindeki ölçümlerde: Aletleri alet değiştiricisinde tutun Sayfa 61

1.5 Aletlerin düzenlenmesi

Alet tablosu TOOL.T

TOOL.T alet tablosunda (TNC:\TABLE\ altında kalıcı olarak kaydedilmiştir) uzunluk ve yarıçap gibi alet verilerini kaydedersiniz; ancak TNC'nin çeşitli fonksiyonların uygulanmasında gerek duyduğu alete özel başka bilgileri de kaydedebilirsiniz.

Alet verilerini alet tablosu TOOL.T'ye girmek için, aşağıdaki şekilde yol izlemelisiniz:



- ▶ Alet tablolarını gösterin: TNC, alet tablosunu bir tablo gösteriminde gösterir
- ▶ Alet tablolarını değiştirin: DÜZENLE yazılım tuşunu AÇIK'a getirin
- ▶ Aşağı ya da yukarı ok tuşlarıyla, değiştirmek istediğiniz alet numarasını seçin
- ▶ Sağa ve sola ok tuşlarıyla değiştirmek istediğiniz alet verilerini seçin
- ▶ Alet tablosundan çıkın: END tuşuna basın

Alet tablosu düzenleme						Program Testi
TNC:\table\tool.t						
T	NAME	L	R	R2		
0	NULLWERKZEUG	0	0	0		
1	D2	30	1	0		
2	D4	40	2	0		
3	D6	50	3	0		
4	D8	60	4	0		
5	D10	60	5	0		
6	D12	60	6	0		
7	D14	70	7	0		
8	D16	80	8	0		
9	D18	90	9	0		
10	D20	90	10	0		
11	D22	90	11	0		
12	D24	90	12	0		
13	D26	90	13	0		
14	D28	100	14	0		
15	D30	100	15	0		
16	D32	100	16	0		
17	D34	100	17	0		
18	D36	100	18	0		
19	D38	100	19	0		
20	D40	100	20	0		
21	D42	100	21	0		
22	D44	120	22	0		

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri: bkz. "İşletim türleri", Sayfa 71
- Alet tablosuyla çalışma: bkz. "Alet verilerini tabloya girme", Sayfa 148

Yer tablosu TOOL_P.TCH



Yer tablosunun çalışma şekli makineye bağlıdır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

TOOL_P.TCH yer tablosunda (TNC:\TABLE\ altında kalıcı olarak kaydedilmiştir) hangi aletlerin alet tablasında bulunduğunu tespit edersiniz.

TOOL_P.TCH yer tablosuna dosyaları girmek için aşağıdaki şekilde yol izlersiniz:



- ▶ Alet tablolarını gösterin: TNC, alet tablosunu bir tablo gösteriminde gösterir
- ▶ Yer tablolarını gösterin: TNC yer tablosunu bir tablo gösteriminde gösterir
- ▶ Yer tablolarını değiştirin: DÜZENLE yazılım tuşunu AÇIK'a getirin
- ▶ Aşağı ya da yukarı ok tuşlarıyla, değiştirmek istediğiniz yer numarasını seçin
- ▶ Sağa ve sola ok tuşlarıyla değiştirmek istediğiniz verilerini seçin
- ▶ Yer tablosundan çıkın: END tuşuna basın

Yer tablosu düzenleme

Program Testi

P	T	TNAME	RSV	ST	F	L	DOC	M
0.0	1	D10						
1.1	1	D2						
1.2	2	D4						
1.3	3	D8						
1.4	4	D8						
1.5	5	D10	R					
1.6	6	D12						
1.7	7	D14						
1.8	8	D16						
1.9	9	D18						
1.10	10	D20						
1.11	11	D22						
1.12	12	D24						
1.13	13	D26						
1.14	14	D28						
1.15	15	D30						
1.16	16	D32						
1.17	17	D34						
1.18	18	D36						
1.19	19	D38						
1.20	20	D40						
1.21	21	D42						
1.22	22	D44						

Alet numarası: 1 Min 1- Maks. 9999

BABLAŞ. SON YAN YAN DÜZENLE KPL ACK YER TABLOSU ALET TABLOSU SON

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri: bkz. "İşletim türleri", Sayfa 71
- Yer tablosuyla çalışma: bkz. "Alet değiştiricisi için yer tablosu", Sayfa 157

1.6 Malzemenin düzenlenmesi

1.6 Malzemenin düzenlenmesi

Doğru işletim türünü seçme

Aletleri **Manuel işl.** ya da **El. el çarkı** işletim türlerinde düzenlersiniz



- İşletim türleri tuşuna basın: TNC, **manuel işletim** işletim türüne geçer

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Manuel işletim: bkz. "Makine ekseninin hareket ettirilmesi", Sayfa 407

İşleme parçasını sabitleyin

İşleme parçasını bir tespit ekipmanı ile makine tezgahı üzerine sabitleyin. Makinenizde bir 3D tarama sistemi bulunuyorsa, işleme parçasının eksene paralel doğrultulması iptal edilir.

Bir 3 D tarama sistemine sahip değilseniz, işleme parçasını makine eksenine paralel gelecek şekilde sabitlemelisiniz.

3D tarama sistemiyle malzeme doğrultma (Touch probe function yazılım seçeneği)

- ▶ 3D tarama sistemini değiştirin MDI (MDI = Manual Data Input) işletim türünde bir **TOOL CALL** tümcesini alet eksen bilgisiyle uygulayın ve ardından tekrar **manuel işletim** işletim türünü seçin (MDI işletim türünde dilediğiniz NC tümcelerine birbirinden bağımsız olarak tümceye göre işlem yapabilirsiniz)



- ▶ Tarama fonksiyonlarını seçme: TNC, eklenebilen giriş imkanlarını yazılım tuşu çubuğunda gösterir.
- ▶ Ana dönüşü ölçün: TNC ana dönüş menüsünü açar. Ana dönüşü tespit etmek için işleme parçasındaki bir doğru üzerinde iki notayı tarayın
- ▶ Tarama sistemini eksen yönü tuşlarıyla ilk tarama noktasının yakınına ön konumlandırın
- ▶ Yazılım tuşu ile tarama yönünü seçin
- ▶ NC start'a basın: Malzemeye dokunana kadar tarama sistemi tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Eksen yön tuşları ile tarama sistemini ikinci tarama noktasının yakınına pozisyonlandırın
- ▶ NC başlat'a basın: Tarama sistemi, malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Ardından TNC, tespit edilen ana dönüşleri gösterir
- ▶ Gösterilen değeri TEMEL DÖNME AYARI yazılım tuşu ile aktif dönüş olarak devralın. Menüü terk etmek için SON yazılım tuşu

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- MDI işletim türü: bkz. "Basit işlemleri programlama ve işleme", Sayfa 458
- Malzemeyi yönlendirme: bkz. "3D tarama sistemiyle malzemenin eğik konumunu dengeleyin (Touch probe functions yazılım seçeneği)", Sayfa 439

1.6 Malzemenin düzenlenmesi

3D tarama sistemi ile referans noktasını ayarlayın
(Touch probe function yazılım seçeneği)

- ▶ 3D tarama sistemini değiştirin: MDI işletim türünde alet eksen bilgisiyle bir **TOOL CALL** seti oluşturun ve ardından tekrar **manuel işletim** işletim türünü seçin



- ▶ Tarama fonksiyonlarını seçme: TNC, eklenebilen giriş imkanlarını yazılım tuşu çubuğunda gösterir.
- ▶ Referans noktasını örn. malzeme köşesine ayarlayın
- ▶ Tarama sistemini, ilk malzeme kenarında birinci tarama noktasının yakınında pozisyonlandırın
- ▶ Yazılım tuşu ile tarama yönünü seçin
- ▶ NC başlat'a basın: Tarama sistemi, malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Eksen yön tuşları ile tarama sistemini, birinci malzeme kenarında ikinci tarama noktasının yakınına pozisyonlandırın
- ▶ NC başlat'a basın: Tarama sistemi, malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Eksen yön tuşları ile tarama sistemini, ikinci malzeme kenarında birinci tarama noktasının yakınına pozisyonlandırın
- ▶ Yazılım tuşu ile tarama yönünü seçin
- ▶ NC başlat'a basın: Tarama sistemi, malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Eksen yön tuşları ile tarama sistemini, ikinci malzeme kenarında ikinci tarama noktasının yakınına pozisyonlandırın
- ▶ NC başlat'a basın: Tarama sistemi, malzemeye dokunana kadar tanımlanmış yöne gider ve ardından otomatik olarak başlangıç noktasına döner
- ▶ Ardından TNC belirlenen köşe noktasının koordinatlarını gösterir
- ▶ 0 girme: REF NOK. GIR yazılım tuşuna basın
- ▶ SON yazılım tuşu ile menüden çıkın



Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Referans noktalarını belirleme: bkz. "Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği)", Sayfa 442

1.7 İlk programın işlenmesi

Doğru işletim türünü seçme

Programları, program akışı tekil tümce işletim türünde veya program akışı tümce sonu işletim türünde işleyebilirsiniz:



- ▶ İşletim türü tuşuna basın: TNC **program akışı tekil seri** işletim türüne geçer, TNC programı tümce halinde işler. Her tümceyi NC başlat tuşuyla onaylamalısınız



- ▶ İşletim türleri tuşuna basın: TNC **Program akışı tümce sırası** işletim türüne geçer. TNC, programı NC başlat sonrası program iptaline veya sonuna kadar işler

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- TNC'nin işletim türleri: bkz. "İşletim türleri", Sayfa 71
- Programı işleme: bkz. "Program akışı", Sayfa 478

İşlemek istediğiniz programı seçin



- ▶ PGM MGT tuşuna basın: TNC, dosya yönetimini açar



- ▶ SON DOSYALAR yazılım tuşuna basın: TNC, en son seçilen dosyaların bulunduğu bir genel bakış penceresi açar
- ▶ Ok tuşlarıyla test etmek istediğiniz programı seçin, ENT tuşuyla devralın

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Dosya Yönetimi: bkz. "Dosya yönetimi ile çalışma", Sayfa 102

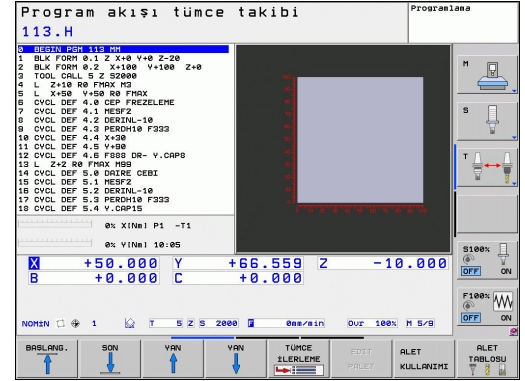
Program başlatma



- ▶ NC start tuşuna basın: TNC Aktif programı işler

Bu konu hakkında detaylı bilgiler

- Programı işleme: bkz. "Program akışı", Sayfa 478



2

Giriş

2.1 TNC 620

2.1 TNC 620

HEIDENHAIN TNC'ler, direkt makinedeki kolay anlaşılır açık metin diyalogu ile klasik freze ve delme çalışmalarını yapabileceğiniz, atölyeye uygun hat kumanda sistemleridir. Bunlar, freze makineleri, delme makineleri ve işlem merkezleri için 18 eksene kadar tasarlanmıştır. Ayrıca mil açısı pozisyonunu programlayarak ayarlayabilirsiniz.

Kumanda paneli ve ekran görüntüsü açık bir şekilde düzenlenmiştir; böylece tüm fonksiyonlara hızlı ve kolay bir şekilde erişebilirsiniz.



Programlama: HEIDENHAIN Düz Metin Diyalogu ve DIN/ISO

Kullanıcı dostu HEIDENHAIN Açık Metin Diyalogu'nda yer alan program ayarlama çok kolaydır. Bir program grafiği, program girişi sırasındaki tekil çalışma adımlarını gösterir. Eğer NC çizimi mevcut değilse, ek olarak Serbest Kontur Programlama FK yardım eder. Alet çalışmasının grafik simülasyonu, program testi sırasında ve aynı zamanda program akışı sırasında mümkündür.

Ek olarak TNC'leri DIN/ISO'ya veya DNC işletimine göre programlayabilirsiniz.

Bir programda bir iş parçası işletimi uygulanırken, diğer bir programda giriş yapılabilir ve test edilebilir.

Uyumluluk

HEIDENHAIN hat kumandalarında (TNC 150 B itibarıyla) oluşturulan işleme programları, TNC 620 tarafından sadece koşullu olarak işlenebilir. NC tümceleri geçersiz elemanlar içeriyorsa, bunlar TNC tarafından dosya açıldığında ERROR tümceleri olarak işaretlenir.



bkz. "TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması", Sayfa 536. Burada iTNC 530 ile TNC 640 arasındaki farklılıklara ilişkin detaylı açıklamayı da dikkate alın TNC 620

2.2 Ekran ve Kumanda paneli

Ekran

TNC, kompakt sürüm veya ayrı ekran ve kumanda panelli sürüm şeklinde temin edilir. Her iki seçenekte de TNC, 15 inç TFT düz ekranla donatılmıştır.

1 Başlık

TNC açıkken, ekran başlıkta seçilen işletim türleri gösterilir: Makine işletim türleri solda ve programlama işletim türleri sağda. Başlığın büyük alanında, ekranın açıldığı işletim türü yer alır: orada diyalog soruları ve mesaj metinleri görünür (istisna: Eğer TNC sadece grafiği gösterirse).

2 Yazılım tuşları

TNC, sayfa altında, diğer fonksiyonları bir yazılım tuşu çubuğu ile gösterir. Bu fonksiyonları, altta yer alan tuşları kullanarak seçin. Yönlendirme için dar çubuklar direkt yazılım tuşu çubuğu üzerinden yazılım tuşu çubuk sayısını gösterir, bu çubuklar dışarıda düzenlenmiş siyah ok tuşları ile seçilebilir. Aktif yazılım tuşu çubuğu, ışıklı çubuk olarak gösterilir

3 Yazılım tuşu seçim tuşları

4 Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın

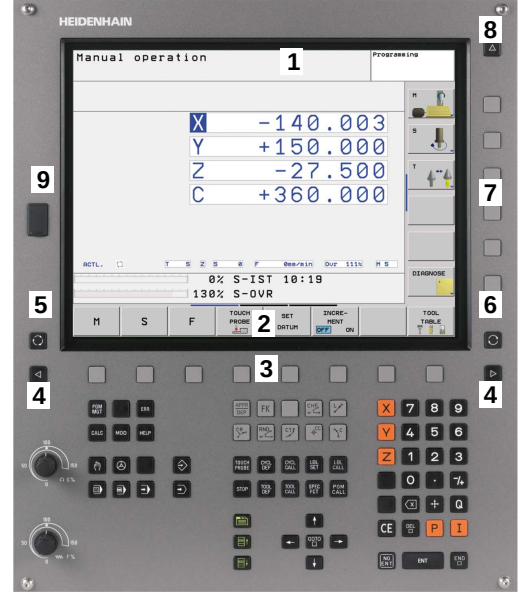
5 Ekran taksiminin belirlenmesi

6 Makine ve programlama işletim türleri için ekran geçiş tuşu

7 Makine üreticisi yazılım tuşları için yazılım tuşu seçim tuşları

8 Makine üreticisi yazılım tuşları için yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın

9 USB bağlantısı



2 Giriş

2.2 Ekran ve Kumanda paneli

Ekran taksimini belirleme

Kullanıcı ekran taksimini seçer: Böylece TNC örn. programlama işletim türünde programı sol pencerede gösterebilir; bu sırada sağ pencere eş zamanlı olarak örn. bir programlama grafiği gösterir. Alternatif olarak, sağ pencerede program düzenleme de gösterilir veya sadece büyük bir pencerede program gösterilir. TNC'yi gösterebilen pencereler, seçilen işletim türüne bağlıdır.

Ekran taksimini belirleyin:



- ▶ Ekran değiştirme tuşuna basın: Yazılım tuşu çubuğu olası ekran taksimlerini gösterir; bkz "İşletim Türleri", sayfa 62.



- ▶ Ekran taksimini yazılım tuşu ile seçin

Kumanda paneli

TNC 620 dahili bir kumanda paneli ile teslim edilir.

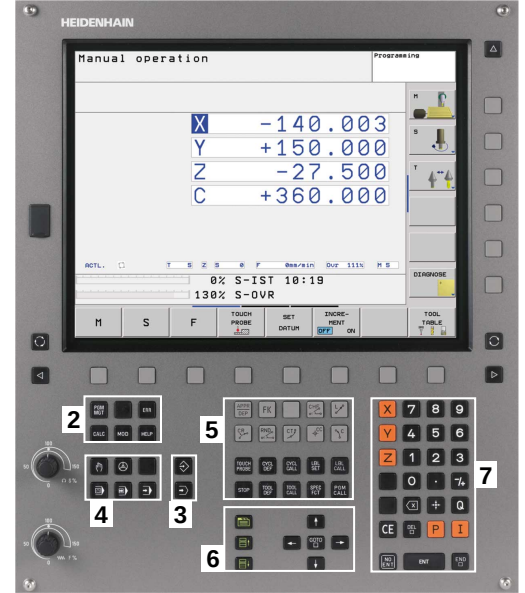
- 1 Metin girişleri, dosya isimleri ve DIN/ISO programlama için alfa klavye.
- 2 ■ Dosya Yönetimi
■ Hesap makinesi
■ MOD Fonksiyonu
■ HELP Fonksiyonu
- 3 Programlama işletim türleri
- 4 Makine işletim türleri
- 5 Programlama diyalogunun açılması
- 6 Ok tuşları ve geçiş talimatı GOTO
- 7 Rakam girişi ve eksen seçimi

Tekil tuşlara ait fonksiyonlar ilk kapak sayfasında yer almaktadır.



Bazı makine üreticileri HEIDENHAIN'ın standart kullanım alanını kullanmazlar. Makine el kitabınıza dikkat edin.

NC BAŞLAT veya NC DURDUR gibi harici tuşlar makine el kitabınızda tarif edilmiştir.

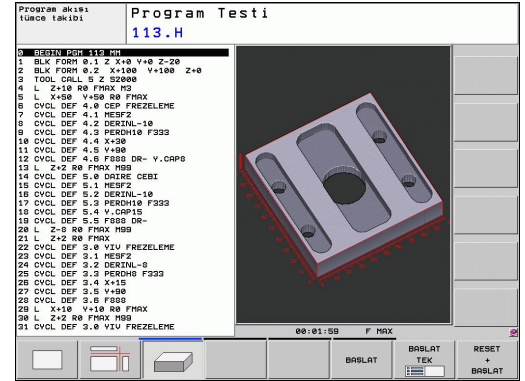


2.3 İşletim türleri

Program Testi

TNC, programların ve program bölümlerinin işletim türü program testindeki simülasyonunu yapar. Simülasyon, grafik olarak farklı görünümlemlerle desteklenir. (**Advanced graphic features** yazılım seçeneği)

Ekran taksimi için yazılım tuşları: bkz. "Tümce sırası program akışı ve tekil tümce program akışı", Sayfa 72.



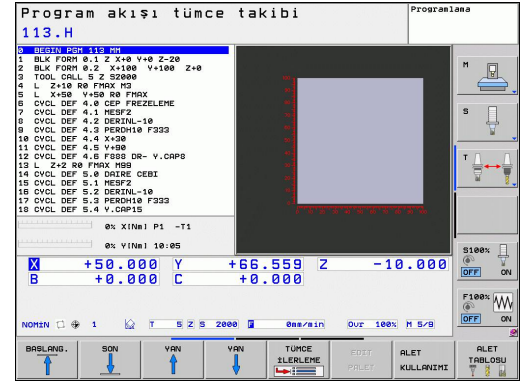
Tümce sırası program akışı ve tekil tümce program akışı

TNC, program akışı seri sonundan, program sonuna kadar veya manuel ve programlanan kesintiye kadar bir program sunar. Bir kesintiden sonra program akışını tekrar alabilirsiniz.

Program akışı tekil serisindeki her seriyi harici bir BAŞLAT tuşu ile tekil olarak başlatın.

Ekran taksimi için yazılım tuşları

Pencere	Yazılım tuşu
Program	PROGRAM
Sol: Program, Sağ: Program düzenleme	PROGRAM + ÜYE
Sol: Program, Sağ: Durum	PROGRAM + DURUM
Sol: Program, Sağ: Grafik (Advanced graphic features yazılım seçeneği)	PROGRAM + GRAFİK
Grafik (Advanced graphic features yazılım seçeneği)	GRAFİK



Palet tablosunda ekran taksimi yazılım tuşu (Pallet management yazılım seçeneği)

Pencere	Yazılım tuşu
Palet Tablosu	PALET
Sol: Program, Sağ: Palet Tablosu	PROGRAM + PALET
Sol: Palet Tablosu, Sağ: Durum	PALET + DURUM

2.4 Durum göstergeleri

"Genel" durum göstergesi

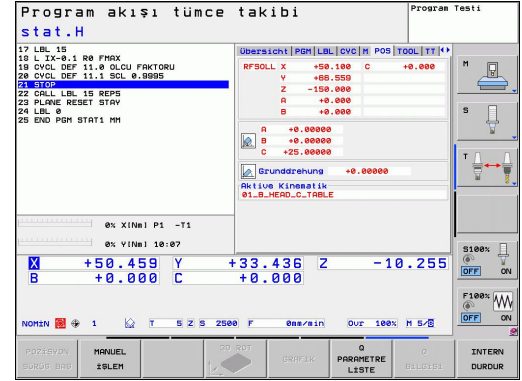
Ekranın alt kısmındaki genel durum göstergesi, makinenin güncel durumu hakkında bilgi verir. Otomatik olarak işletim türlerinde ekrana gelir

- Gösterge için sadece "Grafik" seçildiği süreçte, program akışı tekil serisinde ve program akışı seri sonunda ve
- el girişi ile pozisyonlamada.

Manuel işletim ve el. el çarkı işletim türlerinde durum göstergesi büyük pencerede görünür.

Durum Göstergesi Bilgileri

Sembol	Anlamı
GERÇ	Pozisyon göstergesi: Gerçek, hedef veya kalan yol koordinatları modu
XYZ	Makine eksenleri; yardım eksenleri TNC'yi küçük harflerle gösterir. Gösterilen eksenlerin sırasını ve sayısını makine üreticisi belirler. Makine el kitabını dikkate alın
	Preset tablosundaki aktif referans noktası numarası. Referans noktası manuel olarak yerleştirilirse TNC, sembolün arkasında MAN yazısını gösterir
F S M	Besleme göstergesi inç olarak, etkin değerin onuncu bölümüne uygundur. Devir S, besleme F ve etkin ek fonksiyon M
	Eksen kilitlendi
	Eksen, el çarkıyla izlenebilir
	Eksenler, temel devrin dikkate alınmasıyla izlenir
	Eksenler, döndürülmüş çalışma düzleminde izlenir
TC PM	M128 fonksiyonu veya TCPM FONKSİYONU etkin
	hiçbir program etkin değil
	Program başlatıldı
	Program durduruldu
	Program durdurulur



2.4 Durum göstergeleri

Ek durum göstergeleri

Ek durum göstergeleri, program akışı ile ilgili detaylı bilgileri verir. Bunlar, tüm işletim türlerinde çağrılabilir, istisna olarak Program kaydetme/düzenleme işletim türünde yer alır.

Ek durum göstergelerini açın



- Ekran taksimi için yazılım tuşu çubuğunu çağırın



- Ek durum göstergeli ekran görünümünü seçin: TNC, ekranın sağ yarısında **GENEL BAKIŞ** durum formunu gösterir

Ek durum göstergelerini seçin



- Yazılım tuşu çubuğu ile DURUM yazılım tuşları ekrana gelene kadar geçiş yapın



- Ek durum göstergesini direkt yazılım tuşu ile seçin, örneğin pozisyonları ve koordinatları, veya



- İstediğiniz görünümü geçiş yazılım tuşu ile seçin

Daha sonra yazılım tuşları üzerinden veya geçiş yazılım tuşları ile direkt olarak seçilebilen, eklenmiş durum göstergeleri tanımlanmıştır.



Sonraki tanımlı durum bilgilerinin, ilgili yazılım seçeneği TNC'de serbest açıldıktan sonra kullanıma sunulmuş olmasına dikkat edin.

Genel bakış

Genel bakış durum formülü TNC'yi TNC açıldıktan sonra gösterir, fakat bunun için PROGRAM+DURUM (veya POZİSYON + DURUM) ekran taksimini seçmiş olmanız gerekir. Genel bakış formülü, ilgili dosya formüllerinde bölünmüş halde bulabileceğiniz, bir araya getirilmiş önemli durum bilgilerini içerir.

Yazılım
tuşu

Anlamı

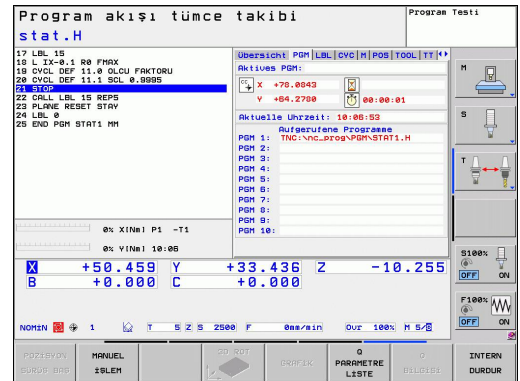
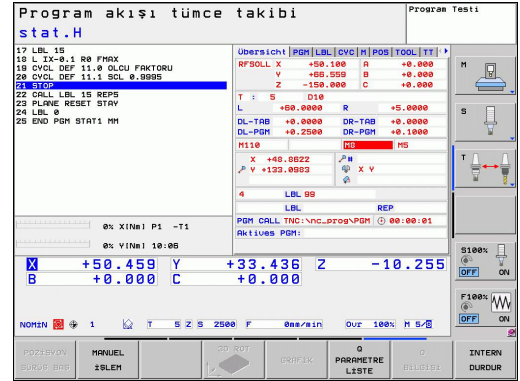
DURUM GENEL BAKIŞ	Pozisyon göstergesi
	Alet Bilgileri
	Aktif M fonksiyonları
	Aktif koordinat dönüşümleri
	Aktif alt program
	Aktif program bölümü tekrarı
	PGM CALL ile çağrılan program
	Güncel çalışma süresi
	Aktif ana program ismi

Genel program bilgisi (PGM sekmesi)

Yazılım
tuşu

Anlamı

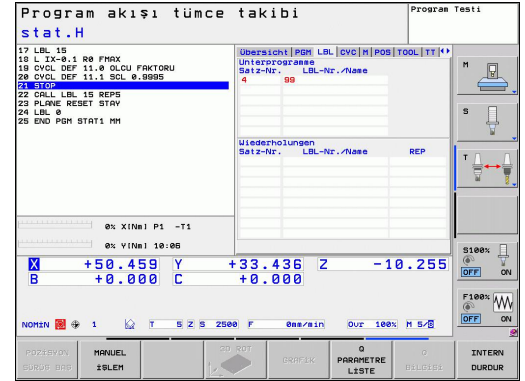
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Aktif ana programın ismi
	CC daire merkez noktası (Pol)
	Bekleme süresi sayacı
	Program, Program testi işletim türünde tamamen simüle edilmişse, çalışma süresi
	Güncel çalışma süresi % olarak
	Güncel Saat
	Çağrılan programlar



2.4 Durum göstergeleri

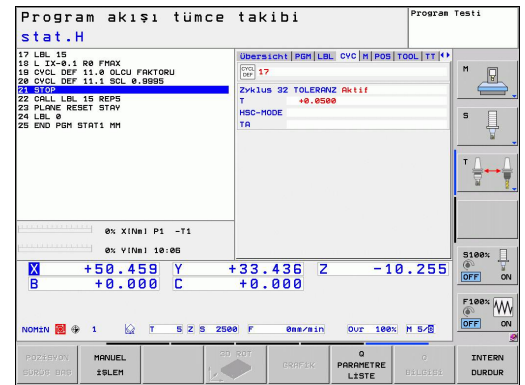
Program bölümünün tekrarı/alt programlar (LBL seçeneği)

Yazılım tuşu	Anlamı
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Seri numarası, seviye numarası ve programlanan/devam eden tekrarları içeren aktif program bölümü tekrarları
	Alt programın ve seviye numarasının çağrıldığı, seri numarası içeren aktif alt program numarası



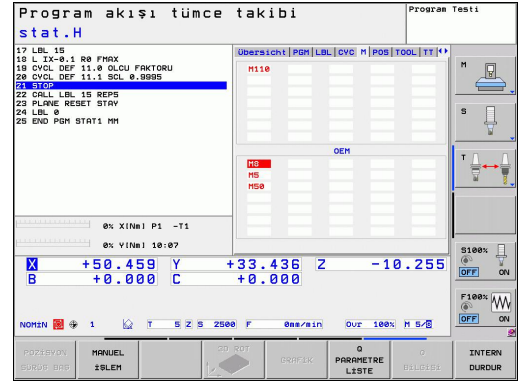
Standart döngüler için bilgiler (CYC seçeneği)

Yazılım tuşu	Anlamı
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Aktif çalışma döngüsü
	32 döngüsü toleransının aktif değerleri



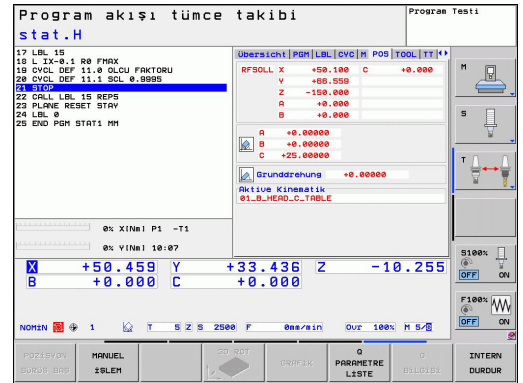
Aktif ek fonksiyonlar M (M seçeneği)

Yazılım tuşu	Anlamı
Doğrudan seçim imkanı yoktur	Belirlenen anlamı ile aktif M fonksiyonlarının listesi
	Makine üreticisi tarafından uyarlanan aktif M fonksiyonları listesi



Pozisyonlar ve koordinatlar (POS seçeneği)

Yazılım tuşu	Anlamı
DURUM POZ. GÖS.	Pozisyon göstergesi türü, örn. gerçek pozisyon
	Çalışma düzlemi için çevirme açısı
	Temel devir açısı
	Etkin kinematik



2.4 Durum göstergeleri

Aletlerle ilgili bilgiler (TOOL seçeneği)

Yazılım
tuşu

Anlamı

DURUM
ALET

Etkin alet göstergesi

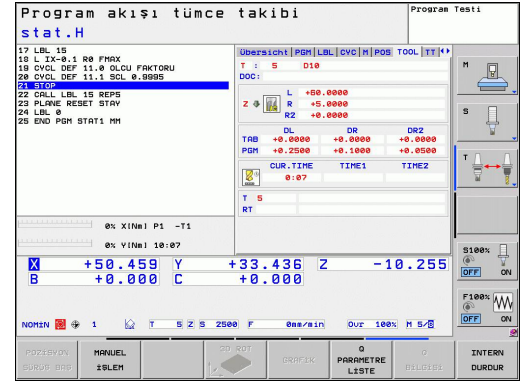
- T göstergesi: Alet numarası ve ismi
- Gösterge RT: Yardımcı alet numarası ve ismi

Alet eksen

Alet uzunluğu ve yarıçapı

Alet tablosundan (TAB) alınan ölçüler (delta değerleri) ve **TOOL CALL** ölçüleri (PGM)Durum süresi, maksimum durum süresi (TIME 1) ve **TOOL CALL**'daki (TIME 2) maksimum durum süresi

Programlanan alet ve yardımcı alet göstergesi



Alet ölçümü (TT seçeneği)



TNC, eğer bu fonksiyon makinenizde aktif durumda ise TT seçeneğini gösterir.

Yazılım
tuşu

Anlamı

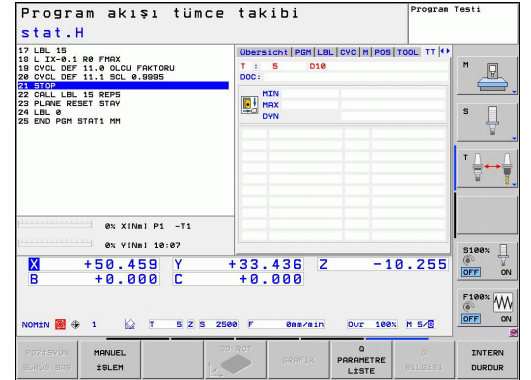
Doğrudan
seçim
imkanı
yoktur

Ölçülecek aletin numarası

Alet yarıçapı veya uzunluğunun ölçülüp ölçülmeyeceğinin göstergesi

Tekil kesim ölçümü MIN ve MAX değeri ve ölçüm sonucunun dönen alet sonucu (DYN)

İlgili ölçüm değeri içeren alet kesim numarası. Ölçüm değeri arkasındaki yıldız, toleransın alet tablosunu aştığını gösterir



2.5 Aksesuar: HEIDENHAIN'ın 3D tarama sistemi ve elektronik el çarkı

2.5 Aksesuar: HEIDENHAIN'ın 3D tarama sistemi ve elektronik el çarkı

3D tarama sistemleri (Touch probe function yazılım seçeneği)

HEIDENHAIN'ın farklı 3D tarama sistemleri ile yapabileceğiniz:

- Aletleri otomatik olarak ayarlayın
- Referans noktalarını hızlı ve kesin olarak yerleştirin
- Program akışı sırasında, alet ölçümlerini uygulayın
- Aletleri ölçün ve kontrol edin



Tüm döngü fonksiyonları (tarama sistemi döngüleri ve işleme döngüleri) döngü programlaması kullanıcı el kitabında tanımlanmıştır. Kullanıcı el kitabını kullanırken gerekirse HEIDENHAIN'a başvurabilirsiniz. ID: 679295-xx

Açılan tarama sistemleri TS 220, TS 440, TS 444, TS 640 ve TS 740

Bu tarama sistemleri, özellikle otomatik malzeme yönlendirme, referans noktası yerleştirme, malzemedeki ölçümlere uyum gösterir. TS 220, bir kablo üzerinden, duruma bağlı olarak dijital oluşturulması gereken açılış sinyallerini ve uygun alternatifleri taşır.

Özellikle alet değiştiricisi içeren makineler için açılış sinyallerini enfraruj mesafede kablosuz aktaran, tarama sistemi TS 640 (bakınız resim) ve daha küçük olan TS 440 ile uyum sağlar.

Fonksiyon prensibi: HEIDENHAIN'ın açılan tarama sistemlerinde, kilitlenebilen optik bir düğme tarama mili itilmesini kaydeder. Oluşturulan sinyal, güncel tarama sistemi pozisyonu gerçek değerinin kaydedilmesini sağlar.



Alet ölçümü için alet tarama sistemi TT 140

TT 140, aletlerin ölçülmesi ve kontrol edilmesi için açılan bir 3D tarama sistemidir. TNC burada 3 döngüyü kullanıma sunar, bu döngüler ile duran ve dönen milde alet yarıçapı ve uzunluğu belirlenebilir. Özellikle sağlam yapı ve yüksek koruma türü ile TT 140, soğutma suyu ve toza karşı dayanıklı hale gelir. Açılış sinyali, kilitlenebilen, yüksek güvenilirlik gösteren optik bir şalter ile donatılmıştır.



Elektronik el çarkı HR

Elektronik el çarkları, eksen kızaklarının hassas manuel yöntemini kolaylaştırır. Her el çarkı devrine ait yöntem şekli, daha geniş bir alanda seçilebilir. HEIDENHAIN, HR 130 ve HR 150 monte edilebilir el çarklarının yanı sıra, portatif HR 410 el çarkını da kullanıma sunar.



3

**Programlama:
Temel bilgiler,
dosya yönetimi**

3.1 Temel bilgiler

3.1 Temel bilgiler

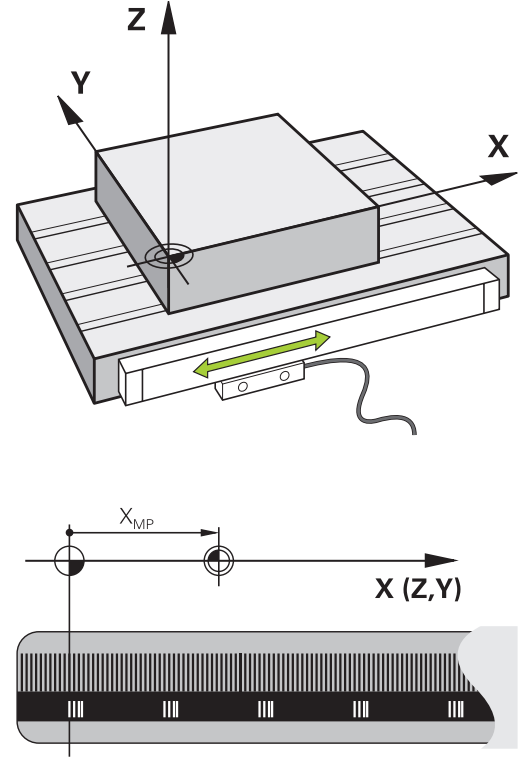
Yol ölçüm cihazları ve referans işaretleri

Makine eksenlerinde, makine tezgahı veya aletin pozisyonlarını belirleyen yol ölçüm cihazları yer alır. Çizgisel eksenlere genel olarak uzunluk ölçüm cihazları takılmıştır, yuvarlak tezgah ve döner eksenlere açı ölçüm cihazları takılmıştır.

Eğer bir makine eksen hareket ederse, ona ait olan yol ölçüm cihazı elektrikli bir sinyal oluşturur, TNC bu sinyalden makine eksenine ait kesin gerçek pozisyonu hesaplar.

Bir elektrik kesintisinde, makine kızak pozisyonu ve hesaplanan gerçek pozisyon arasındaki düzenleme kaybolur. Bu düzeni tekrar oluşturmak için, artan yol ölçüm cihazlarını referans işaretleri üzerinden ekleyin. Bir referans işareti geçişinde TNC, makineye sabit bir referans noktası tanımlayan bir sinyal elde eder. Böylece TNC, güncel makine pozisyonu için gerçek pozisyon düzenini tekrar oluşturabilir. Mesafe kodlu referans işaretleri içeren uzunluk ölçüm cihazlarında, makine eksenlerini maksimum 20 mm, açı ölçüm cihazlarında maksimum 20° hareket ettirmeniz gerekir.

Kesin ölçüm cihazlarında, başlatıldıktan sonra kumanda için kesin bir pozisyon değeri aktarılır. Bu nedenle makine eksenlerini hareket ettirmeden, gerçek pozisyon ve makine kızak pozisyonu arasındaki düzenleme, açılma işleminden sonra direkt tekrar oluşturulur.

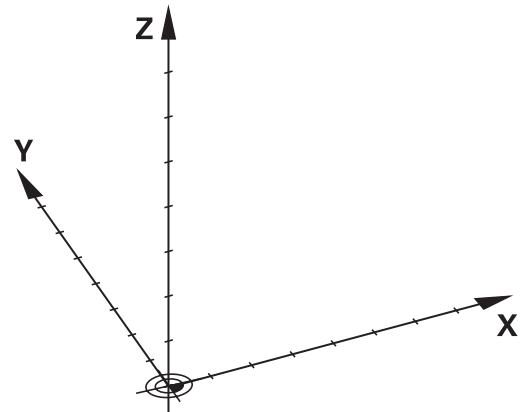


Referans sistemi

Pozisyonları, bir referans sistemi ile bir düzleme veya hacme açıkça yerleştirin. Bir pozisyonun girişi, daima belirli bir noktaya bağlıdır ve koordinatlar ile tanımlanmıştır.

Dik açılı sistemde (kartezyen sistem) üç yön X, Y ve Z eksenleri olarak belirlenmiştir. Eksenler daima birbirine dik durur ve bir noktayı, sıfır noktasını keserler. Bir koordinat, bu yönlerden birindeki sıfır noktasına mesafeyi verir. Böylece bir pozisyon, düzlemde iki koordinat ile ve hacimde üç koordinat ile tanımlanır.

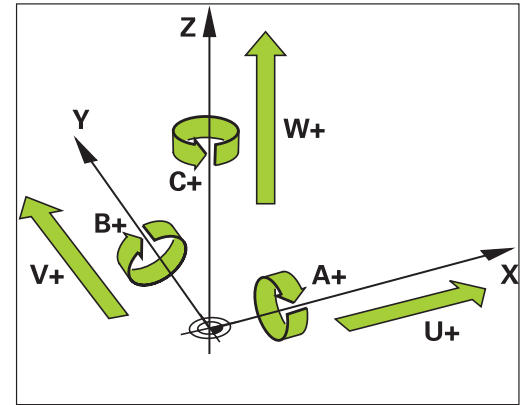
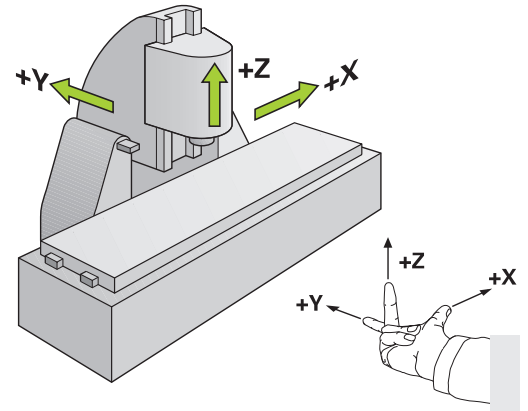
Sıfır noktasını baz alan koordinatlar, kesin koordinatlar olarak tanımlanır. Rölatif koordinatlar, koordinat sistemindeki farklı bir pozisyona (referans noktasına) bağlıdır. Rölatif koordinat değerleri, artan koordinat değerleri olarak da tanımlanır.



Freze makinelerinde referans sistemi

Bir freze makinesindeki bir malzemenin çalışmasında, genel olarak dik açılı koordinat sistemi baz alınır. Sağdaki resim, dik açılı koordinat sisteminin makine eksenlerini nasıl düzenlediğini gösterir. Sağ eldeki üç parmak kuralı, düşünmeye destek olarak görev yapar: Eğer orta parmak alet eksen yönünü malzemeden alete doğru gösteriyorsa, bu durumda orta parmak Z+ yönünü, baş parmak X+ yönünü ve işaret parmağı Y+ yönünü gösterir.

TNC 620 isteğe bağlı olarak 18 eksene kadar kumanda edebilir. X, Y ve Z ana eksenlerin yanısıra paralel duran ek eksenler U, V ve W'dir. Devir eksenleri A, B ve C ile tanımlanır. Sağ alttaki resim, yardımcı eksenlerin veya devir eksenlerinin ana eksenlere göre düzenini gösterir.



Freze makinelerindeki eksenlerin tanımlanması

Freze makinenizdeki X, Y ve Z eksenleri de alet eksenini, ana eksen (1. eksen) ve yan eksen (2. eksen) olarak tanımlanır. Alet ekseninin düzenlenmesi, ana eksenin ve yan eksenin düzeni açısından belirleyicidir.

Alet eksen	Ana eksen	Yan eksen
X	Y	Z
Y	Z	X
Z	X	Y

3.1 Temel bilgiler

Kutupsal koordinatlar

Bitirme çizimini dik açılı ölçtükten sonra, işletim programını dik açılı koordinatlarla oluşturun. Yay içeren malzemelerde veya açılı girişlerinde, pozisyonları kutupsal koordinat ile belirlemek daha kolay olur.

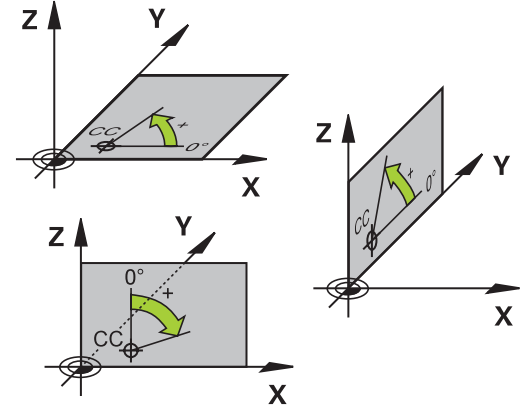
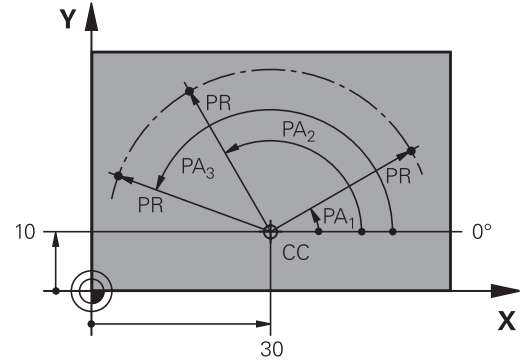
Dik açılı koordinatlar X, Y ve Z'nin tersine, kutupsal koordinatlar sadece bir düzlemdeki pozisyonları tanımlar. Kutupsal koordinatların sıfır noktası CC kutbundadır (CC = circle centre; İng. daire merkezi). Bir düzlemde yer alan bir pozisyon açıkça belirlenmiştir:

- Kutupsal koordinatlar yarıçapı: CC kutbu ile pozisyon arasındaki mesafe
- Kutupsal koordinatlar açısı: Açılı referans eksenini ve CC kutbunu pozisyona bağlayan mesafe arasındaki açı

Kutup ve açılı referans eksenini belirleyin

Kutbu, dik açılı koordinat sistemindeki iki koordinat ile üç düzlemde birinde belirleyin. Böylece kutupsal koordinat açısının açılı referans eksenini dePA açıkça atanmış olur.

Kutup koordinatları (düzlem)	Açılı referans eksenini
X/Y	+X
Y/Z	+Y
Z/X	+Z



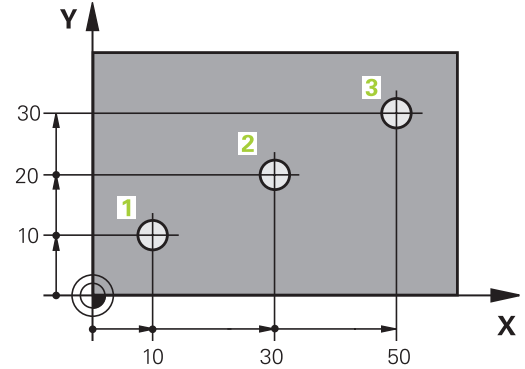
Mutlak ve artan malzeme pozisyonları

Mutlak malzeme pozisyonları

Eğer bir pozisyon koordinatları sıfır noktası (orijin) koordinatlarını baz alıyorsa, bunlar kesin koordinatlar olarak tanımlanmıştır. Bir malzemedeki her pozisyon, kesin koordinatları ile açıkça belirlenmiştir.

Örnek 1: Kesin koordinatlı delikler:

Delik 1	Delik 2	Delik 3
X = 10 mm	X = 30 mm	X = 50 mm
Y = 10 mm	Y = 20 mm	Y = 30 mm



Artan malzeme pozisyonları

Artan koordinatlar, aletin bağlı (sanılan) sıfır noktası olarak görev alan, en son programlanmış pozisyonunu baz alır. Artan koordinatlar, program oluşturmadaki ölçüyü, aynı zamanda en son ve devamı olan, aletin çevresinde hareket etmesi gereken nominal pozisyon arasındaki ölçüyü verir. Bu nedenle aynı zamanda zincir ölçüsü olarak da tanımlanır.

Artan bir ölçüyü, bir "I" olarak işaretlersiniz.

Örnek 2: Artan koordinatlı delikler

Delik 4 için mutlak koordinatlar

X = 10 mm

Y = 10 mm

Delik 5, 4 deliğini baz alır

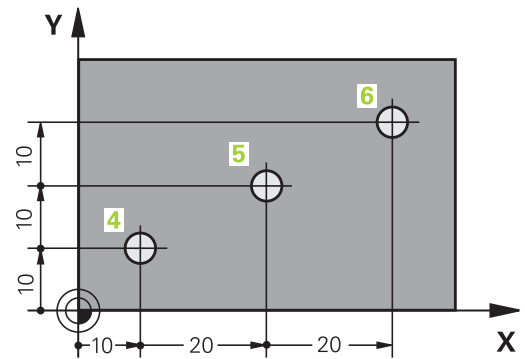
X = 20 mm

Y = 10 mm

Delik 6, 5 deliğini baz alır

X = 20 mm

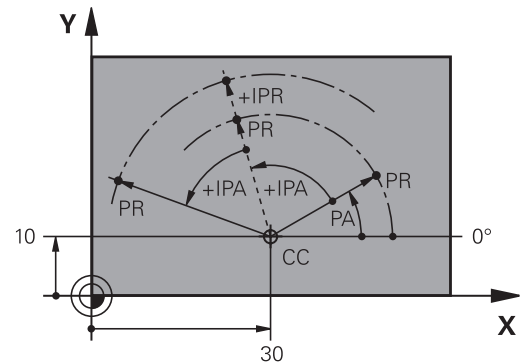
Y = 10 mm



Kesin ve artan kutupsal koordinatlar

Kesin koordinatlar daima kutuba ve açı referans eksenine bağlıdır.

Artan koordinatlar daima en son programlanan aletin pozisyonuna bağlıdır.



3.1 Temel bilgiler

Referans noktası seçme

Bir malzeme çizimi, malzemeye ait belirli bir formül elemanını kesin referans noktası (sıfır noktası) olarak verir, çoğunlukla bir malzeme köşesi. Referans noktası belirlemede, malzemeyi önce makine eksenine yönlendirin ve aleti her eksen için malzemenin bilinen pozisyonuna getirin. Bu pozisyon için TNC göstergesini sıfıra veya önceden girilen bir pozisyon değerine göre belirleyin. Böylece malzemeyi referans sistemine göre düzenlersiniz, bu sistem TNC göstergesi veya sizin çalışma programınız için geçerlidir.

Malzeme çizimi rölatif referans noktalarını girin, bu şekilde koordinat hesabı için döngüleri kullanırsınız (bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı, Koordinat Hesaplaması için Döngüler).

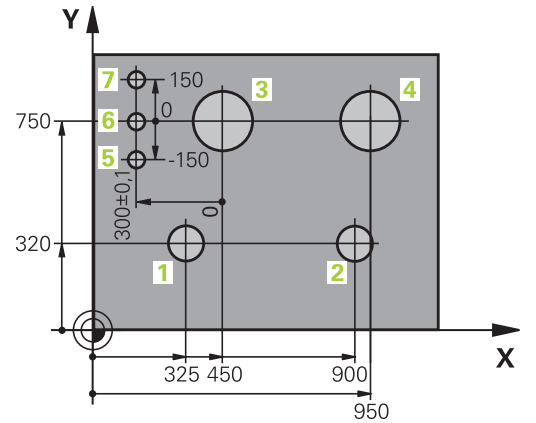
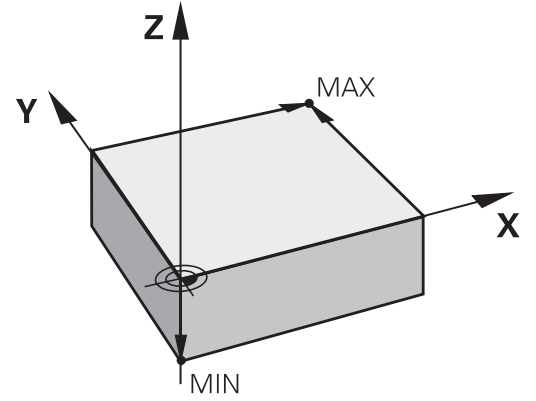
Eğer bir malzeme çizimi NC'ye göre ölçülmediyse, bir pozisyonu veya bir malzeme köşesini referans noktası olarak seçin, bu noktadan itibaren kalan malzeme pozisyonlarının ölçülerini mümkün olan en kolay şekilde belirleyin.

HEIDENHAIN'ın 3D tarama sistemi ile referans noktalarını rahat bir şekilde belirleyin. Bkz. "3D Tarama Sistemi ile Referans Noktası Ayarı" Kullanıcı El Kitabı.

Örnek

Malzeme şeması (1 ila 4) arasındaki delikleri gösterir; bu deliklerin ölçümleri, X=0 Y=0 koordinatlarına sahip olan mutlak bir referans noktasını baz alır. Delikler (5 ila 7 arasındakiler) X=450 Y=750 mutlak koordinatlara sahip rölatif bir referans noktasını baz alır.

SIFIR NOKTASI KAYDIRMA döngüsü ile sıfır noktasını geçici olarak X=450, Y=750 pozisyonuna taşıyın, böylece delikleri (5 ila 7 arasındakiler) başka hesaplama yapmadan programlayabilirsiniz.



3.2 Programları açma ve girme

Bir NC programının HEIDENHAIN açık metin formatındaki yapısı

Bir çalışma programı, bir sıra program tümcesinden oluşur. Sağdaki resim bir tümcenin elemanlarını gösterir.

TNC, bir çalışma programının tümcelerini artan bir sırada numaralandırılır.

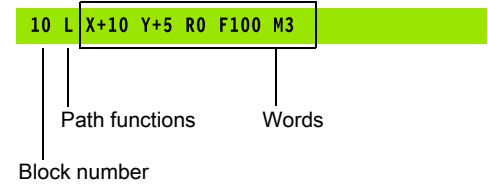
Bir programın ilk tümcesi **BEGIN PGM**, program ismi ve geçerli ölçü birimi ile tanımlanmıştır.

Aşağıda yer alan tümcelerin içerdiği bilgiler şu konularla ilgilidir:

- ham parça
- Alet çağırma
- Bir güvenlik pozisyonunun çalıştırılması
- Besleme ve devirler
- Hat hareketleri, döngüler ve diğer fonksiyonlar

Bir programın son tümcesi **END PGM**, program ismi ve geçerli ölçü birimi ile tanımlanmıştır.

Block



HEIDENHAIN alet çağırma işleminden sonra temelde bir güvenlik pozisyonuna hareket etmenizi önerir, TNC bu pozisyondan çarpışma olmaksızın çalışma için konumlama yapabilir.

Ham parçayı tanımlama: BLK FORM

Yeni bir program başlattıktan sonra direkt kare formulu, işlenmemiş bir malzeme tanımlayın. Ham parçayı sonradan tanımlamak için SPEC FCT tuşuna, PROGRAM VARS. yazılım tuşuna ve ardından BLK FORM yazılım tuşuna basın. TNC bu tanımlamayı grafik simülasyonlar için kullanır. Kare kenarları maksimum 100 000 mm uzunluğunda olmalıdır ve X, Y ve Z eksenlerine paralel olmalıdır. Bu ham parça, iki köşe nokta ile belirlenir:

- MİN noktası: Karenin en küçük X, Y ve Z koordinatları; mutlak değerleri girin
- MAKS noktası: Karenin en büyük X, Y ve Z koordinatları; mutlak veya artan değerleri girin



Ham parça tanımı sadece, eğer programı grafik olarak test etmek isterseniz gereklidir!

3.2 Programları açma ve girme

Yeni çalışma programı açma

Bir çalışma programını daima **PROGRAMLAMA** işletim türünde gidersiniz. Bir program açma örneği:



- **PROGRAMLAMA** işletim türünü seçin



- Dosya yönetimini çağırın: PGM MGT tuşuna basın

Yeni bir program kaydetmek istediğiniz dizini seçin:

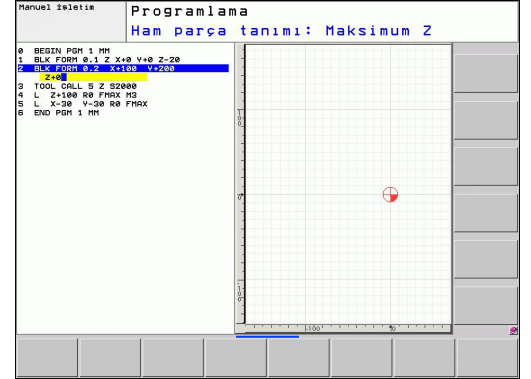
DOSYA ADI = ALT.H



- Yeni program ismini girin, ENT tuşu ile onaylayın



- Ölçü birimi seçin: MM veya INCH yazılım tuşuna basın. TNC program penceresine geçin ve **BLK-FORM** tanımlama diyalogunu açın (ham parça)



GRAFİKTEKİ ÇALIŞMA DÜZLEMİ: XY



- Mil eksenini girin, örn. Z

HAM PARÇA TANIMI MİNİMUM



- MIN noktasının X, Y ve Z koordinatlarını arka arkaya girin ve her defasında ENT tuşu ile onaylayın

HAM PARÇA TANIMI: MAKSİMUM



- MAKS noktasının X, Y ve Z koordinatlarını arka arkaya girin ve her defasında ENT tuşu ile onaylayın

Örnek: NC programındaki BLK formu göstergesi

0 BEGIN PGM YENİ MM	Program başlangıcı, adı, ölçü birimi
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Mil eksenini, MIN noktası koordinatları
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	MAKS noktası koordinatları
3 END PGM YENİ MM	Program sonu, adı, ölçü birimi

TNC, tümce numaralarını ve ayrıca, **BEGIN** ve **END** tümcelerini otomatik olarak oluşturur.



Eğer herhangi bir ham parça tanımı programlamak istemezseniz **Grafikteki çalışma düzlemi: XY** durumunda diyalogu DEL tuşu ile iptal edin!

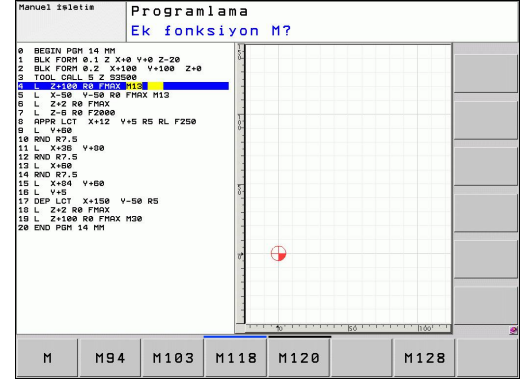
En kısa sayfa minimum 50 µm ve en uzun sayfa maksimum 99 999,999 mm ise, TNC grafiği oluşturabilir.

Açık metin diyalogundaki alet hareketlerini programlama

Bir tümceyi programlamak için bir diyalog tuşu ile başlayın. TNC, ekran üstbilgisinde tüm gerekli verileri sorar.



DIN/ISO fonksiyonlarını bağlı bir USB klavye ile girdiğinizde büyük yazımın etkin olmasına dikkat edin.



Bir konumlama tümcesi örneği



► Tümceyi açın

KOORDİNATLAR?



► 10 (X eksenini için hedef koordinatları girin)



► 20 (Y eksenini için hedef koordinatları girin)



► ENT tuşu ile bir sonraki soruya geçin

YARIÇAP DÜZLT.: RL/RR/DÜZELT. YOK:?



► "Yarıçap düzeltmesi yok" girin, ENT tuşu ile bir sonraki soruya geçin

BESLEME F=? / F MAX = ENT

► 100 (Bu hat hareketi için 100 mm/dak cinsinden beslemeyi girin)



► ENT tuşu ile bir sonraki soruya geçin

EK FONKSİYON M?

► 3 (Ek fonksiyon M3 "Mil açık") girin.



► TNC, ENT tuşu ile bu diyalogu sonlandırır.

Program penceresi satırı gösterir:

3 L X+10 Y+5 R0 F100 M3

3.2 Programları açma ve girme

Olası besleme girişleri

Besleme belirleme fonksiyonları	Yazılım tuşu
Hızlı harekette, tümceye göre etkili. İstisna: İstisna: APPR tümcesinden önce tanımlanmışsa FMAX , yardımcı noktaya yaklaşma işlevi de görür (bkz. "Gidiş ve çıkışlarda önemli pozisyonlar", Sayfa 179).	
TOOL CALL tümcesinden otomatik olarak hesaplanan besleme ile hareket ettirme	
Programlanan besleme ile (birim mm/dak veya 1/10 inç/dak) hareket ettirin. Döner eksenlerde TNC beslemeyi derece/dak. olarak, programın mm ya da inç olarak yazılmış olmasından bağımsız sunar	
Devir beslemesini tanımlayın (birim mm/U veya inç/U). Dikkat: İnç programları FU'da M136 ile kombine edilemez	
Dişli beslemesini tanımlayın (birim mm/diş veya inç/diş). Diş sayısı alet tablosundaki CUT. sütununda tanımlanmalıdır	
Diyalog kılavuzu fonksiyonları	Tuş
Diyalog sorusuna geçin	
Diyalogu önceden sonlandırın	
Diyalogu iptal edin ve silin	

Gerçek pozisyonu devralma

TNC, aletin geçerli pozisyonunun programa alınmasına imkan verir, örn. eğer

- hareket serilerini programlarsanız
- Döngüleri programlarsanız

Doğru pozisyon değerlerini almak için alttakileri uygulayın:

- Giriş alanını, bir pozisyonu devralmak istediğiniz bir tümcenin yerine konumlayın



- Gerçek pozisyonu alma fonksiyonunu seçin: TNC yazılım tuşu çubuğunda, pozisyonlarını alabileceğiniz eksenleri gösterir



- Eksen seçin: TNC seçilen eksenin geçerli pozisyonunu aktif giriş alanına yazar



TNC çalışma düzleminde, alet yarıçap düzeltme aktif olsa da daima alet orta noktası koordinatlarını alır.

TNC, alet ekseninde daima alet uçlarının koordinatlarını alır, yani daima aktif alet uzunluk düzeltmesini dikkate alır.

TNC'de yazılım tuşu çubuğu, siz eksen seçimi için, "Gerçek pozisyonu alın" tuşuna yeniden basılması ile tekrar kapatana kadar aktif halde kalır. Bu davranış aynı zamanda, eğer geçerli tümceyi kaydederseniz ve her hat fonksiyon tuşu için yeni bir tümce açarsanız geçerlidir. Eğer yazılım tuşu ile bir giriş alternatifi seçmeniz gereken bir tümce elemanını seçerseniz (örn. yarıçap düzeltme), daha sonra TNC yazılım tuşu çubuğunu eksen seçimi için kapatır.

Eğer çalışma düzlemini çevir fonksiyonu etkin ise "Gerçek pozisyonu alın" fonksiyonuna izin verilmez.

3.2 Programları açma ve girme

Program düzenleme



Programı, eğer bu program o sırada TNC tarafından makine işletim türünde işlenmiyorsa düzenleyebilirsiniz.

Bir çalışma programı oluşturmada ve değiştirmede, ok tuşları ile veya yazılım tuşları ile programdaki her satırı ve tümcedeki her kelimeyi seçebilirsiniz:

Fonksiyon	Yazılım tuşu/ tuşlar
Bir önceki sayfayı çevirin	
Bir sonraki sayfayı çevirin	
Program başlangıcına geçiş	
Program sonuna geçiş	
Geçerli tümcenin ekrandaki pozisyonunu değiştirin. Böylece geçerli tümcenin önünde programlanan daha fazla program tümcesini gösterebilirsiniz	
Geçerli tümcenin ekrandaki pozisyonunu değiştirin. Böylece geçerli tümcenin arkasında programlanan daha fazla program tümcesini gösterebilirsiniz	
Tümceden tümceye geçin	
Tümcedeki tekil kelimeleri seçin	
Belirli tümceyi seçme: GOTO tuşuna basın, istenen tümce numarasını girin, ENT tuşuyla onaylayın. Veya: Tümce numarası adımını girin ve girilen satır sayısını N SATIRLAR yazılım tuşuna basarak yukarı veya aşağı atlatın	

Fonksiyon	Yazılım tuşu/ tuş
Seçilen bir kelimenin değerini sıfıra getirin	
Hatalı değeri silin	
Hata mesajını (yanıp sönmeyen) silin	
Seçilen kelimeyi silin	
Seçilen tümceyi silin	
Döngüleri ve program bölümlerini silin	
En son düzenlenmiş veya silinmiş olan tümceyi ekleyin	

Tümceleri istenen konuma ekleme

- ▶ Arkasına yeni bir tümce eklemek istediğiniz tümceyi seçin ve diyalogu açın

Kelimeleri değiştirin ve ekleyin

- ▶ Bir tümcede bir kelime seçin ve bunun üstüne yeni bir değer yazın. Kelimeyi seçerken, Açık Metin diyalogu kullanıma sunulur
- ▶ Değişikliği tamamlayın: END tuşuna basın

Eğer bir kelime eklemek isterseniz ok tuşlarını (sağa veya sola) istediğiniz diyalog ekrana gelene kadar onaylayın ve istediğiniz değeri girin.

Aynı kelimeleri farklı tümcelerde arayın

Bu fonksiyon için OTOM. ÇİZİM yazılım tuşunu KAPALI olarak ayarlayın.



- ▶ Bir tümcedeki bir kelimeyi seçin: İstenen kelime işaretlenene kadar ok tuşuna basın



- ▶ Tümceyi ok tuşlarıyla seçin

İşaretleme yeni seçilen tümcede, önceki seçilen tümcede olduğu gibi aynı kelimede yer alır.



Eğer çok uzun programlarda arama işlemini başlatırsanız, TNC ilerleme göstergesini içeren bir sembolü ekrana getirir. Ek olarak yazılım tuşu ile aramayı iptal edebilirsiniz.

3.2 Programları açma ve girme

İstenen metni bulun

- Arama fonksiyonunu seçin: ARAMA yazılım tuşuna basın. TNC **Metin Ara** diyalogunu gösterir:
- Aranan metni girin
- Metin arayın: UYGULA yazılım tuşuna basın

Program bölümlerini işaretleme, kopyalama, silme ve ekleme

Program bölümlerini bir NC programı dahilinde veya diğer bir NC programına kopyalamak için TNC aşağıdaki fonksiyonları kullanıma sunar: Aşağıdaki tabloya bakın.

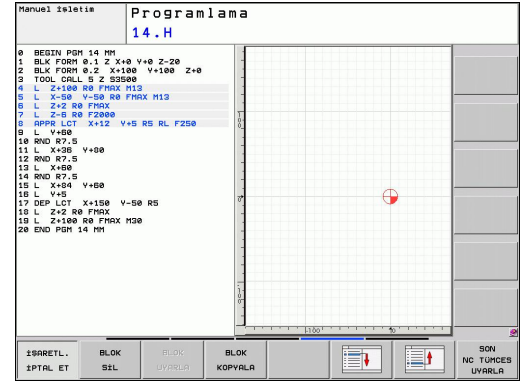
Program bölümlerini kopyalamak için aşağıdakileri uygulayın:

- Yazılım tuşu çubuğunu işaretleme fonksiyonlarıyla seçin
- Kopyalanacak program bölümünün ilk (sonuncu) tümcesini seçin
- İlk (sonuncu) tümceyi işaretleyin: BLOK İŞARETLEME yazılım tuşuna basın. TNC, tümce numarasının ilk yerini açık renkli alanla arka plana koyar ve İŞARETLEMEYİ İPTAL EDİN yazılım tuşunu ekrana getirir
- Açık renkli alanı, kopyalamak veya silmek istediğiniz program bölümünün sonuncu (ilk) tümcesine taşıyın. TNC, işaretlenen tüm tümceleri farklı bir renkte gösterir. İşaretleme fonksiyonunu istediğiniz zaman sonlandırabilirsiniz; bunun için İŞARETLEMEYİ İPTAL EDİN yazılım tuşuna basmanız yeterlidir
- İşaretlenen program bölümünü kopyalayın: BLOK KOPYALAMA yazılım tuşuna basın, işaretlenen program bölümünü silin: BLOK SİL yazılım tuşuna basın. TNC işaretlenen bloğu seçer
- Ok tuşları ile, arkasına kopyalanan (silinmiş) program bölümünü eklemek istediğiniz tümceyi seçin



Kopyalanan program bölümünü diğer bir programa eklemek için ilgili programı dosya yönetimi üzerinden seçin ve orada arkasına eklemek istediğiniz tümceyi seçin.

- Kaydedilen program bölümünü ekleyin: BLOK EKLEME yazılım tuşuna basın
- İşaretleme fonksiyonunu sonlandırın: İŞARETLEMEYİ İPTAL ET yazılım tuşuna basın



Fonksiyon	Yazılım tuşu
İşaretleme fonksiyonunu açın	BLOK İŞARETL.
İşaretleme fonksiyonunu kapatın	İŞARETL. İPTAL ET
İşaretlenen bloğu silin	BLOK KESME
Hafızada yer alan bloğu ekleyin	BLOK UYARLA
İşaretlenen bloğu kopyalayın	BLOK KOPYALA

TNC'nin arama fonksiyonu

TNC'nin arama fonksiyonu ile istediğiniz metinleri program dahilinde arayabilir ve isterseniz yerine yeni bir metin koyabilirsiniz.

İstenen metinleri arama

- Gerekirse, aranan kelimenin kaydedildiği tümceyi seçin



- Arama fonksiyonunu seçin: TNC, arama penceresini ekrana getirir ve yazılım tuşu çubuğunda yer alan arama fonksiyonlarını gösterir (bakınız Arama fonksiyonları tablosu)



- +40 (aranan metni girin, büyük/küçük harflere dikkat edin)



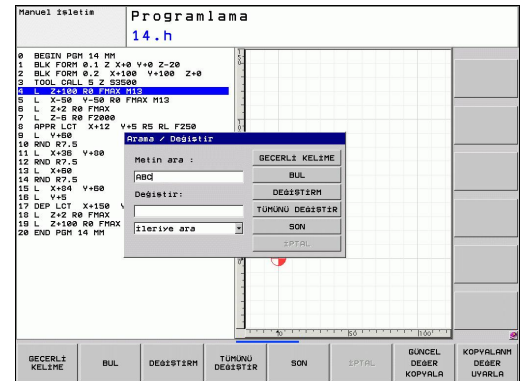
- Arama işlemini başlatın: TNC, aranan metnin kaydedildiği sonraki tümceye geçer



- Arama işlemini tekrarlayın: TNC, aranan metnin kaydedildiği sonraki tümceye geçer



- Arama fonksiyonunu sonlandırın



3.2 Programları açma ve girme

İstenen metinleri arama/değiştirme



Arama/değiştirme fonksiyonu mümkün değildir, eğer

- Bir program korunmuş ise
- Program, o sırada TNC tarafından işleniyorsa

TÜMÜNÜ DEĞİŞTİR fonksiyonunu kullanırken, değişmeden aynen kalması gereken metin bölümlerini yanlışlıkla değiştirmemeye dikkat edin. Değiştirilen metinler, tekrar geri gelmeyecek şekilde kaybolur.

- Gerekirse, aranan kelimenin kaydedildiği tümceyi seçin



- Arama fonksiyonunu seçin: TNC, arama penceresini ekrana getirir ve yazılım tuşu çubuğunda yer alan arama fonksiyonlarını gösterir



- Aranan metni girin, büyük/küçük harflere dikkat edin, ENT tuşu ile onaylayın



- Değiştirilmesi gereken metni girin, büyük/küçük yazımına dikkat edin



- Arama işlemini başlatın: TNC, bir sonraki aranan metne geçer



- Metni değiştirmek ve ardından sonrakini bulmak için: DEĞİŞTİR yazılım tuşuna basın ya da bulunan bütün metin konumlarını değiştirmek için: HEPSİNİ DEĞİŞTİR yazılım tuşuna basın ya da metni değiştirmeden bir sonrakini bulmak için: ARAMA yazılım tuşuna basın



- Arama fonksiyonunu sonlandırın

3.3 Dosya yönetimi: Temel bilgiler

Dosyalar

TNC'deki dosyalar	Tip
Programlar	
HEIDENHAIN formatında	.H
DIN/ISO formatında	.I
Tablolar	
Aletler için	.T
Alet değiştirici için	.TCH
Paletler için	.P
Sıfır noktaları için	.D
Noktalar için	.PNT
Ön ayarlar için	.PR
Tarama sistemleri için	.TP
Döner aletler için	.TRN
Yedek dosyalar için	.BAK
Bağlı dosyalar (örn. düzenleme öğeleri) için	.DEP
Metinler	
ASCII dosyaları olarak	.A
Protokol dosyaları olarak	.TXT
Yardım dosyaları olarak	.CHM

3.3 Dosya yönetimi: Temel bilgiler

Eğer çalışma programını TNC'ye girerseniz, bu programa önce bir isim verin. TNC, programı sabit diskte, aynı isimde bir dosya olarak kaydeder. TNC, metinleri ve tabloları da dosyalar olarak kaydeder.

Dosyaları hızlı bulmak ve yönetmek için TNC bunları, özel bir pencere üzerinden dosya yönetimine ekler. Burada farklı dosyaları çağırabilirsiniz, kopyalayabilirsiniz, ismini değiştirebilirsiniz ve silebilirsiniz.

Münferit bir NC programı maksimum **2 GByte** boyutunda olabilir.



Ayarlamaya göre TNC, NC programlarının düzenlenmesinin ve kaydedilmesinin ardından bir *.bak yedekleme dosyası oluşturur. Bu işlem, size sunulan bellek alanını etkileyebilir.

Dosya adları

TNC'deki programlarda, tablolarda ve metinlerde, dosya isminden bir nokta ile ayrılan bir uzantı yer alır. Bu uzantı dosya tipini tanımlar.

Dosya ismi	Dosya Tipi
PROG20	.H

Dosya ismi uzunluğu 25 karakteri geçmemelidir, aksi halde TNC program ismini tam olarak göstermez.

TNC'de bulunan dosya adları şu şekildedir: The Open Group Base Specifications Issue 6 IEEE Std 1003.1, 2004 Edition (Posix-Standard). Buna bağlı olarak dosya adlarında şu karakterler bulunabilir:

A B C D E F G H I J K L M N O P Q R S T U V W X Y Z a b c d e f
g h i j k l m n o p q r s t u v w x y z 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 . _ -

Diğer karakterlerin hiçbirini dosya adlarında kullanmayınız, aksi halde dosya aktarımında problemler meydana gelebilir.



İzin verilen maksimum dosya adı uzunluğu, izin verilen maksimum yol uzunluğu 82 karakteri aşmayacak şekilde olmalıdır, bkz. "Yollar", Sayfa 102.

Veri yedekleme

HEIDENHAIN, TNC'de yeni oluşturulmuş programların ve dosyaların düzenli mesafelerde bir PC'ye kaydedilmesini önerir.

Ücretsiz veri aktarım yazılımı TNCremo NT ile HEIDENHAIN, TNC'de kaydedilen verilerin kolayca yedeklenebilmesini sağlar.

Ayrıca, üzerinde makineye özel tüm verilerin (PLC programı, makine parametresi vs.) kaydedilmiş olduğu bir veri taşıyıcısı kullanın. Gerekirse makine üreticisine başvurun.



Zaman zaman kullanmadığınız dosyaları silin, böylece TNC sistem dosyaları için (örn. alet tablosu) daima yeteri kadar serbest sabit disk hafızasını kullanıma sunar.

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Dizinler

Sabit diskte birçok program veya dosya kaydedebileceğiniz için, genel bakışı sağlamak amacıyla tekil dosyaları dizinlere (klasörler) koyun. Bu dizinlerde diğer dizinleri, alt dizinleri düzenleyebilirsiniz. -/+ veya ENT tuşu ile alt dizinleri görünür veya görünmez hale getirebilirsiniz.

Yollar

Bir yol, sabit disk ve benzer dizinleri veya içinde bir dosya kaydedilmiş alt dizinleri tanımlar. Tekil girişler "\" ile ayrılır.



Maksimum izin verilen yol uzunluğu, yani sürücü, dizin ve dosya ismini içeren uzantının tamamı 82 karakteri aşamaz!

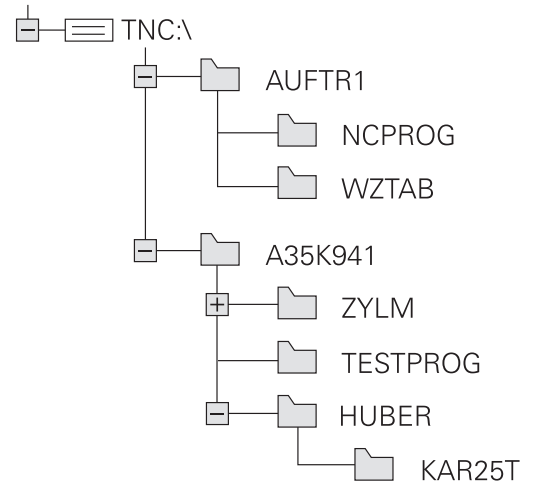
Sürücü tanımı en fazla büyük harflerle 8 karakter olabilir.

Örnek

TNC: sürücüsüne AUSTR1 dizini eklendi. Daha sonra **AUSTR1** dizininde NCPRG alt dizini oluşturuldu ve buraya PROG1.H çalışma programı kopyalandı. Çalışma programı böylece şu yolu içerir:

TNC:\AUSTR1\NCPRG\PROG1.H

Sağdaki grafik, farklı yolları olan bir dizin göstergesi için bir örnek gösterir.



Genel bakış: Dosya yönetimi fonksiyonları

Fonksiyon	Yazılım tuşu	Sayfa
Tekil dosyayı kopyalayın		106
Belirli dosya tipini gösterin		105
Yeni dosya oluşturun		106
En son seçilen 10 dosyayı gösterin		109
Dosyayı veya dizini silin		110
Dosyayı işaretleyin		111
Dosya ismini değiştirin		112
Dosyayı, silmeye ve değiştirmeye karşı koruyun		113
Dosya korumasını kaldırma		113
Alet tablolarını içe aktarma		156
Ağ sürücülerini yönetin		116
Düzenleyici seç		113
Dosyaları özelliklerine göre sırala		112
Dizini kopyalayın		108
Dizini, tüm alt dizinleri ile birlikte silin		
Bir sürücünün dizinlerini gösterin		
Dizini yeniden adlandır		
Yeni dizin oluşturun		

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Dosya yönetimini çağırma

PGM
MGT

- PGM MGT tuşuna basın: TNC, dosya yönetimi penceresini gösterir (resim temel ayarı gösterir. Eğer TNC farklı bir ekran taksimi gösterirse, PENCERE yazılım tuşuna basın)

Soldaki, dar pencere mevcut sürücüler ve dizinleri gösterir. Sürücüler, verileri kaydeden ve aktaran cihazları tanımlar. Bir sürücü TNC'nin sabit diskidir, diğer sürücüler olan arayüzlere (RS232, Ethernet) örneğin kişisel bir bilgisayar bağlayabilirsiniz. Bir dizin daima bir klasör sembolü (solda) ve dizin ismi (sağda) ile tanımlanır. Alt dizinler sağda yer alır. Klasör sembolünden önce bir üçgen işareti varsa, +/- veya ENT tuşu ile ekrana getirebileceğiniz diğer alt dizinler mevcuttur.

Sağdaki geniş pencere, seçilen dizinde kaydedilmiş olan tüm dosyaları gösterir. Her dosya için tabloda kilitli olan birden fazla bilgi gösterilir.

Manuel işletim		Programlama			
TNC \nc-prog\pdm*		PAT.H			
# Dosya Adı	Boyut	Durum	Tarih	Zaman	
DXF.H	282		27-07-2012	07:05:21	
EFOP.H	354		02-05-2011	10:15:22	
EX11.H	1959		13-03-2013	08:58:58	
EX18.H	959		12-03-2013	07:53:58	
EX18.BL.H	1792		02-05-2011	10:15:22	
EX18.H	796		26-07-2012	08:08:10	
EX18.BL.H	1513		02-05-2011	10:15:22	
EX4.H	1038		02-05-2011	10:15:22	
HEBEL.H	941		02-05-2011	10:15:22	
koord.H	1598		02-05-2011	10:15:22	
NEUL.I	894		02-05-2011	10:15:22	
PG08.P	444		12-03-2013	07:54:14	
PL1.H	2897		02-05-2011	10:15:22	
Ra-P1.H	8875		10-09-2012	12:00:24	
Rastplatte.h	6937		25-07-2012	10:41:25	
Rastplatte.h.bak	6386		13-10-2010	08:18:23	
Reset.h	335		02-05-2011	10:15:22	
Schulter.h	3477		26-07-2012	08:58:00	
START.H	478		02-05-2011	10:15:22	
START1.H	623		02-05-2011	10:15:22	
TDH.H	1228		13-03-2013	10:00:15	
turbine.H	1971		09-10-2012	07:11:21	
wheel.h	10767		10-09-2012	14:02:41	
zeroshift.d	8857		02-05-2011	10:15:22	

Gösterge	Anlamı
Dosya adı	Maksimum 25 karakterli isim
Tip	Dosya tipi
Boyut	Boyut olarak dosya büyüklüğü
Durum	Dosyanın özelliği:
E	Program, programlama işletim türünde seçilmiştir
S	Program, program testi işletim türünde seçilmiştir
M	Program bir program akışı işletim türünde seçilmiştir
	Dosya, silmeye ve değiştirmeye karşı korumalıdır
	Dosya, işlem görmekte olduğu için silmeye ve değiştirmeye karşı korumalıdır
Tarih	Dosyanın son değiştirildiği tarih
Zaman	Dosyanın son değiştirildiği saat

Sürücüler, dizinler ve dosyaları seçme



- Dosya yönetimini çağırın

Açık renkli alanı ekranda istenen yere hareket ettirmek için ok tuşlarını veya yazılım tuşlarını kullanın:



- Açık renkli alan sağdan soldaki pencereye ve tersi yönde hareket eder



- Açık renkli alan bir pencerede yukarı ve aşağı hareket eder



- Açık renkli alan bir pencerede sayfa sayfa yukarı ve aşağı hareket eder



1. adım: Sürücüyü seçme

- Sol penceredeki sürücüyü işaretleyin



- Sürücüyü seçin: SEÇ yazılım tuşuna basın veya



- ENT tuşuna basın

2. adım: Dizini seçme

- Dizini sol pencerede işaretleyin: Sağdaki pencere otomatik olarak dizindeki işaretlenmiş (açık renkli) tüm dosyaları gösterir

3. adım: Dosya seçme



- TİP SEÇİN yazılım tuşuna basın



- İstenen dosya tipinin yazılım tuşuna basın veya



- tüm dosyaları görüntüleyin: TÜMÜNÜ GÖRÜNTÜLE yazılım tuşuna basın veya

- Sağ penceredeki dosyayı işaretleyin



- SEÇ yazılım tuşuna basın veya



- ENT tuşuna basın

TNC, dosya yönetimini çağırıldığı, seçilmiş dosyayı işletim türünde etkinleştirir

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Yeni dizin oluşturma

Dizini, alt dizin oluşturmak istediğiniz sol pencerede işaretleyin

- **YENİ** (yeni dizin adı girin)



- ENT tuşuna basın

\YENİ DİZİN OLUŞTURULSUN MU?



- EVET yazılım tuşu ile onaylayın veya



- HAYIR yazılım tuşu ile iptal edin

Yeni dosya oluşturma

- Yeni dosya oluşturmak istediğiniz dizini seçin.



- **YENİ** (dosya uzantısıyla birlikte yeni dosya adı) girin ve ENT tuşuna basın veya



- yeni dosya oluşturma diyalogunu açın, **YENİ** (dosya uzantısıyla birlikte yeni dosya adı) girin ve ENT tuşuna basın..



Tekil dosya kopyalama

- Açık renkli alanı, kopyalanması gereken dosyaya taşıyın



- KOPYALA yazılım tuşuna basın: Kopyalama fonksiyonunu seçin. TNC, bir genel bakış penceresi açar



- Hedef dosya ismini girin ve ENT tuşu veya OK yazılım tuşu ile alın: TNC, dosyayı güncel dizine veya seçilen hedef dizine kopyalar. Orijinal dosya korunur veya



- Bir genel bakış penceresindeyken, hedef dizini seçmek için hedef dizin yazılım tuşuna basın ve ENT tuşu veya OK yazılım tuşu ile devralın: TNC, dosyayı aynı isimle seçilen dizine kopyalar. Orijinal dosya korunur.



Eğer siz kopyalama işlemini ENT tuşu veya OK yazılım tuşu ile başlatırsanız, TNC bir ilerleme göstergesi gösterir.

Dosyayı farklı bir dizine kopyalayın

- Ekran taksimini aynı büyük pencere ile seçin
- Her iki pencerede dizinleri gösterin: YOL yazılım tuşuna basın

Sağ pencere

- Açık renkli alanı, dosyaları kopyalamak istediğiniz dizine hareket ettirin ve ENT tuşu ile bu dizindeki dosyaları görüntüleyin

Sol pencere

- Dizini, kopyalamak istediğiniz dosyalarla birlikte seçin ve ENT tuşu ile dosyaları gösterin



- Dosya işaretleme fonksiyonlarını gösterin



- Açık renkli alanı, kopyalamak ve işaretleme istediğiniz dosyaya taşıyın. Eğer isterseniz, diğer dosyaları aynı şekilde seçin



- Seçilen dosyaları hedef dizine kopyalayın

Diğer işaretleme fonksiyonları: bkz. "Dosyaları işaretleme", Sayfa 111.

Eğer sol ve aynı zamanda sağ pencerede dosyaları işaretlerseniz, TNC dizindeki dosyaları açık renkli alana kopyalar.

Dosyaların üzerine yazma

Eğer dosyaları, aynı isimdeki dosyaların yer aldığı bir dizine kopyalarsanız, TNC, hedef dizindeki dosyaların üzerine yazılıp yazılmayacağını sorar:

- Tüm dosyaların üzerine yazın ("Mevcut dosyalar" alanı seçilidir): OK yazılım tuşuna basın veya
- Hiçbir dosyanın üzerine yazmayın: İPTAL yazılım tuşuna basın veya

Eğer korumalı bir dosyanın üzerine yazmak isterseniz, bunu "Korumalı dosyalar" alanında seçmeli veya işlemi iptal etmelisiniz.

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Tablo kopyalama

Satırları bir tabloya aktar

Eğer bir tabloyu mevcut bir tabloya kopyalarsanız ALANLARI DEĞİŞTİR yazılım tuşu ile tekil satırların üzerine yazabilirsiniz. Ön koşullar:

- hedef tablo hazır halde bulunmalıdır
- kopyalanan dosya sadece değiştirilen satırları içermelidir
- Tablonun dosya tipi aynı olmalıdır



ALANLARI DEĞİŞTİR fonksiyonu ile hedef tabloda bulunan satırların üzerine yazılır. Veri kaybını önlemek için orijinal tablonun bir yedek kopyasını oluşturun.

Örnek

Bir ön ayar cihazında, 10 yeni alete ait alet uzunluklarını ve alet yarıçaplarını ölçtünüz. Daha sonra ön ayar cihazı, 10 satır (yani 10 alet) içeren TOOL_Import.T alet tablosunu oluşturur.

- ▶ Bu tabloyu, harici veri taşıyıcısından istediğiniz bir dizine kopyalayın
- ▶ Harici oluşturulan tabloyu, TNC dosya yönetimi ile mevcut TOOL.T tablosuna kopyalayın: TNC, mevcut TOOL.T alet tablosu üzerine yazılması gerekip gerekmediğini sorar:
- ▶ **EVET** yazılım tuşuna basın, daha sonra TNC, güncel TOOL.T dosyasının üzerine tam olarak yazar. Kopyalama işleminden sonra TOOL.T 10 satırdan oluşur
- ▶ Ya da **ALANLARI DEĞİŞTİRME** yazılım tuşuna basın, daha sonra TNC TOOL.T dosyasında bulunan 10 satırın üzerine yazar. Kalan satırlara ait veriler TNC tarafından değiştirilmez

Bir tablodan satır çıkarmak

Tablolarda bir ya da birçok satırı işaretleyip ayrı bir tabloya kaydedebilirsiniz.

- ▶ Kopyalamak istediğiniz satırlara ait tabloyu açın
- ▶ Ok tuşlarıyla kopyalamak istediğiniz ilk satırı seçin
- ▶ **EK FONKS.** yazılım tuşuna basın.
- ▶ **İŞARETLE** yazılım tuşuna basın
- ▶ Duruma göre diğer satırları işaretleyin
- ▶ **FARKLI KAYDET** yazılım tuşuna basın
- ▶ Seçilen satırların kaydedileceği bir tablo ismi girin

Dizini kopyalama

- ▶ Sağ penceredeki açık renkli alanı, kopyalamak istediğiniz dizine taşıyın
- ▶ **KOPYALA** yazılım tuşuna basın: TNC, hedef dizinlerin seçim penceresini ekrana getirir
- ▶ Hedef dizini seçin ve ENT tuşu veya OK yazılım tuşu ile onaylayın: TNC, seçilen dizinin içerdiği alt dizinleri seçilen hedef dizine kopyalar

Son seçilen dosyalardan birini seçin

PGM
MGT

- Dosya yönetimini çağırın

SONU
DOSYALAR

- En son seçilen 10 dosyayı görüntüleyin: SON DOSYALAR yazılım tuşuna basın

Açık renkli alanı, seçmek istediğiniz dosyaya taşımak için ok tuşlarını kullanın:

↑

- Açık renkli alan bir pencerede yukarı ve aşağı hareket eder

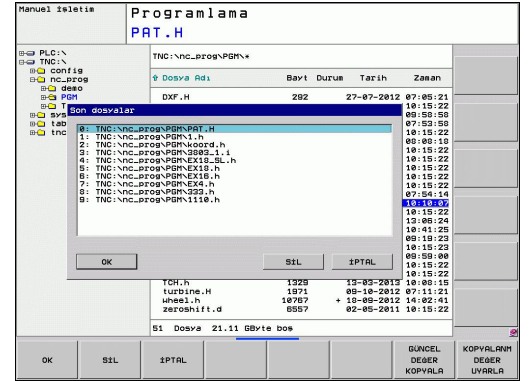
↑

- Dosyayı seçin: OK yazılım tuşuna basın veya

OK

- ENT tuşuna basın

ENT



3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Dosyayı silme



Dikkat, veri kaybı yaşanabilir!

Silinen dosyaları geri alamazsınız!

- Açık renkli alanı, silmek istediğiniz dosyaya taşıyın



- Silme fonksiyonunu seçin: SİL yazılım tuşuna basın. TNC, dosyanın gerçekten silinip silinmeyeceğini sorar
- Silme işlemini onaylayın: OK yazılım tuşuna basın veya
- Silme işlemini iptal edin: IPTAL yazılım tuşuna basın

Dizini silme



Dikkat, veri kaybı yaşanabilir!

Silinen dosyaları geri alamazsınız!

- Açık renkli alanı, silmek istediğiniz dizine taşıyın



- Silme fonksiyonunu seçin: SİL yazılım tuşuna basın. TNC, bütün alt dizinlerle ve dosyalarla dizinin gerçekten silinip, silinmeyeceğini sorar
- Silme işlemini onaylayın: OK yazılım tuşuna basın veya
- Silme işlemini iptal edin: İPTAL yazılım tuşuna basın

Dosyaları işaretleme

İşaretleme fonksiyonu	Yazılım tuşu
Tekil dosyayı işaretleysin	
Tüm dosyaları dizinde işaretleysin	
Tekil dosya için işaretlemeyi kaldırın	
Tüm dosyalar için işaretlemeyi kaldırın	
İşaretlenen tüm dosyaları kopyalayın	

Dosyaların kopyalanması veya silinmesi gibi fonksiyonları, tekil dosyada veya birden çok dosyada eşzamanlı kullanabilirsiniz.

Birden çok dosyayı alttaki şekilde işaretleysin:

- Açık renkli alanı ilk dosyaya taşıyın

	► İşaretleme fonksiyonunu görüntüleyin: İŞARETLE yazılım tuşuna basın
	► Dosyayı işaretleysin: DOSYAYI İŞARETLE yazılım tuşuna basın
	► Açık renkli alanı diğer dosyaya taşıyın. Sadece yazılım tuşları üzerinden çalışır, ok tuşları ile yönlendirin!
	
	► Başka dosya işaretleysin: DOSYAYI İŞARETLE yazılım tuşuna basın vb.
	► İşaretli dosyaları kopyalayın: İŞART. KOP. yazılım tuşuna basın ya da
	► İşaretlenen dosyaları silin: İşaretleme fonksiyonlarından çıkmak için SON yazılım tuşuna basın ve daha sonra işaretlenen dosyaları silmek için SİL yazılım tuşuna basın
	

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma**Dosyayı yeniden adlandırma**

- Açık renkli alanı, ismini değiştirmek istediğiniz dosyaya taşıyın



- İsim değiştirme fonksiyonunu seçin
- Yeni dosya ismini girin; dosya tipi değiştirilemez
- İsim değişikliğini uygulayın: OK yazılım tuşu ya da ENT tuşuna basın

Dosyayı sıralama

- Dosyaları sıralamak istediğiniz klasörü seçin



- SIRALA yazılım tuşunu seçin
- İlgili gösterme kriteriyle yazılım tuşunu seçin

Ek fonksiyonlar

Dosya koruma/Dosya korumasını kaldırma

- Açık renkli alanı, korumak istediğiniz dosyaya taşıyın



- Ek fonksiyonları seçin: EK FONKS. yazılım tuşuna basın



- Dosya korumasını etkinleştirin: KORUMA yazılım tuşuna basın, dosya P durumuna gelir



- Dosya korumasını kaldırın: KORUMASIZ yazılım tuşuna basın

Düzenleyici seç

- Açık renkli alanı sağdaki pencerede açmak istediğiniz dosyaya doğru hareket ettirin



- Ek fonksiyonları seçin: EK FONKS. yazılım tuşuna basın



- Seçili dosyanın birlikte açılacağı editörü seçin: EDİTÖR SEÇ yazılım tuşuna basın
- İsteddiğiniz editörü işaretleyin
- Dosyayı açmak için OK yazılım tuşuna basın

USB cihazını bağlayın/çıkarın

- Açık renkli alanı sol pencereye taşıyın



- Ek fonksiyonları seçin: EK FONKS. yazılım tuşuna basın



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın
- USB cihazını arayın
- USB cihazını çıkarmak için: Açık renkli alanı USB cihazına taşıyın



- USB cihazını çıkarın

Ayrıntılı bilgiler: bkz. "TNC'de USB aygıtları", Sayfa 117.

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Harici bir veri taşıyıcısına/taşıyıcısından veri aktarma



Verileri harici veri taşıyıcısına aktarmadan önce, veri arayüzünü kurmanız gerekir, bkz. "Veri arayüzleri kurma", Sayfa 496.

Eğer verileri seri arayüz üzerinden alırsanız, daha sonra kullanılan, tekrarlanan aktarım uygulamaları ile giderebileceğiniz, veri aktarım yazılımına bağlı problemler oluşabilir.

PGM
MGT

- Dosya yönetimini çağırın

PENCERE

- Veri aktarımı için ekran taksimini seçin: PENCERE yazılım tuşuna basın. TNC, ekranın sol yarısında güncel dizinlerin tüm dosyalarını ve ekranın sağ yarısında TNC:\ kök dizininde kayıtlı olan tüm dosyaları gösterir

Manuel işletim		Programlama	
TNC:\nc_arayuz\PGM*		PAT.H	
Dosya Adı	Bayt Durum	Dosya Adı	Bayt Durum
DXF.H	282	config	
ERROR.H	554	nc_arayuz	
EX11.H	1859	system	
EX16.H	959	table	
EX16_SL.H	1752	include	
EX16.H	798	userlog.xml	17268
EX16_SL.H	1519		
EX4.H	1036		
HEBEL.H	541		
koord.h	1588		
NEUSL.Z	894		
P388.P	444		
P388.H	412		
PL1.H	2657		
Rap-Pl.h	8875		
Rasplatte.h	6877		
Rasplatte.h.bak	6388		
Raspl.h	355		
Schulter.h	3477		
STAT1.h	479		
STAT1.H	623		
TCH.H	1229		
turbine.H	1871		
unbol.h	18787		
zaxobstf.d	8857		
51 Dosya 21.11 GBYTE dos		6 Dosya 21.11 GBYTE dos	
VRN	VRN	SEC	KOPYALR
		ABC	XVZ
		TIP	SEC
		PENCERE	GÖSTER.
		ARACI	SON

Açık renkli alanı, aktarmak istediğiniz dosyaya taşımak için ok tuşlarını kullanın:



- Açık renkli alan bir pencerede yukarı ve aşağı hareket eder



- Açık renkli alan sağ pencereden sol pencereye ve tersi yönde hareket eder



Eğer TNC'den harici veri taşıyıcısına kopyalamak isterseniz, sol penceredeki açık renkli alanı aktarılan dosyaya taşıyın.

Eğer harici veri taşıyıcısından TNC'ye kopyalamak isterseniz, sağ penceredeki açık renkli alanı aktarılan dosyaya taşıyın.



- Diğer sürücüyü veya dizini seçin: Dizin seçimi için yazılım tuşuna basın, TNC bir gösterim penceresi gösterir. Açılır pencerede ok tuşları ve ENT tuşuyla istediğiniz dizin seçin.

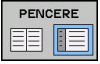


- Tekil dosyaları aktarın: KOPYALA yazılım tuşuna basın veya



- Birden fazla dosya aktarın: İŞARETLE yazılım tuşuna basın (ikinci yazılım tuşu çubuğunda, bkz. "Dosyaları işaretleme", sayfa 111)

- OK yazılım tuşu veya ENT tuşu ile onaylayın. TNC, kopyalama aşaması hakkında bilgi veren durum penceresini ekrana getirir veya



- Veri aktarımını sonlandırın: Açık renkli alanı sol pencereye taşıyın ve daha sonra PENCERE yazılım tuşuna basın. TNC, dosya yönetimi için standart pencereyi tekrar gösterir



Bölünmüş dosya penceresi gösteriminde diğer bir dizini seçmek için AĞACI GÖSTER yazılım tuşuna basın. DOSYALARI GÖSTER yazılım tuşuna bastığınızda, TNC seçili dizinin içeriğini gösterir!

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

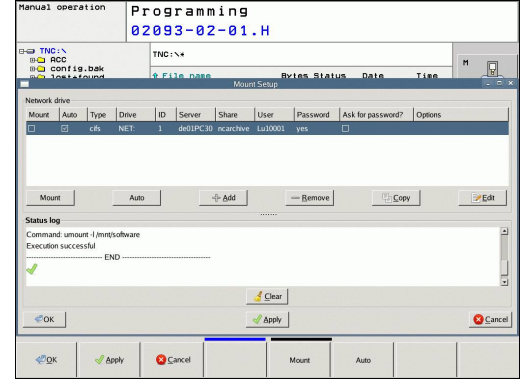
Ağda TNC



Ethernet kartını ağınıza bağlamak için, bkz. "Ethernet arayüzü".

TNC, ağ işletimi sırasındaki hata mesajlarının protokolünü hazırlar, bkz. "Ethernet arayüzü".

Eğer TNC bir ağa bağlı ise, sol dizin penceresinde ilave sürücüler kullanımınıza sunulur (bakınız resim). Önceden tanımlanmış tüm fonksiyonlar (sürücü seçin, dosyaları kopyalayın) erişim hakkınız izin verdiği sürece sadece ağ sürücülerini için geçerlidir.



Ağ sürücüsünü sökün ve çözün

PGM
MGT

- Dosya yönetimini seçin: PGM MGT tuşuna basın, gerekirse PENCERE yazılım tuşu ile ekran taksimini, sağ üst resimde gösterilen şekilde seçin

AĞ

- Ağ ayarlarını seçin: AĞ yazılım tuşuna (ikinci yazılım tuşu çubuğu) basın.
- Ağ sürücülerini yönetin: AĞ BAĞLANTISI TANIMLA yazılım tuşuna basın. TNC, sağ pencerede erişim sağlayabileceğiniz olası ağ sürücülerini gösterir. Aşağıda tanımlanan yazılım tuşları ile her sürücü için bağlantıları belirleyin

Fonksiyon	Yazılım tuşu
Ağ bağlantısı oluşturma; bağlantı etkin durumdaysa TNC Bağlama sütununu işaretler.	Bağlan
Ağ sürücüsünü sonlandırın	Ayır
TNC'yi açarken ağ bağlantısını otomatik oluşturun. Bağlantı otomatik olarak oluşturulduğunda TNC, Oto sütununu işaretler	Otom.
Yeni ağ bağlantısı oluşturun	Ekle
Mevcut ağ bağlantısını sil	Çıkar
Ağ bağlantısını kopyala	Kopyala
Ağ bağlantısını düzenlemek	İşleme
Statü penceresini silme	Boşalt

TNC'de USB aygıtları

Verileri USB cihazları üzerinden kolayca kaydedebilir veya TNC'de çalıştırabilirsiniz. TNC alttaki USB blok cihazlarını destekler:

- FAT/VFAT dosya sistemli disket sürücüler
- FAT/VFAT dosya sistemli hafıza kartları
- FAT/VFAT dosya sistemli sabit diskler
- Joliet (ISO9660) dosya sistemli CD-ROM sürücüleri

TNC, bu tür USB cihazlarını takma sırasında otomatik tanır. TNC, diğer dosya sistemleri olan (örn. NTFS) USB cihazlarını desteklemez. TNC, bu durumda takma işlemi sırasında **USB: TNC, cihazı desteklemiyor** hata mesajını verir.



Eğer bir USB hubı taksanız bile TNC **USB: TNC, cihazı desteklemiyor** hata mesajı verir. Bu durumda mesajı CE tuşu ile onaylayın.

Prensip olarak tüm USB cihazları üstte belirtilen dosya sistemleri ile TNC'ye bağlanabilir olmalıdır. Bazı durumlarda bir USB cihazının kumanda tarafından doğru biçimde algılanmaması söz konusu olabilir. Bu durumlarda başka bir USB cihazı kullanın.

Dosya yönetiminde USB cihazlarını dizin ağacında özel sürücü olarak görürsünüz, böylece önceki bölümlerde tanımlanan fonksiyonlar dosya yönetimi için kullanılabilir.



Makine üreticisi, USB cihazları için kesin isimler verebilir. Makine El Kitabı'na dikkat edin!

3.4 Dosya yönetimi ile çalışma

Bir USB cihazını çıkarmak için prensip olarak aşağıdakileri uygulamanız gerekir:

-  ► Dosya yönetimini seçin: PGM MGT tuşuna basın
-  ► Ok tuşu ile sol pencereyi seçin
-  ► Bir ok tuşu ile ayrılacak USB cihazını seçin
-  ► Yazılım tuşu çubuğuna geçin
-  ► Ek fonksiyonları seçin
-  ► USB cihazı sökülmesi fonksiyonunu seçin: TNC, USB cihazlarını izin ağacından çıkarır
-  ► Dosya yönetimini sonlandırın

Aşağıdaki yazılım tuşunu onaylayarak tam tersi bir işlemle, önceden çıkarılmış bir USB cihazını tekrar bağlayabilirsiniz:

-  ► USB cihazı tekrar takılması fonksiyonunu seçin

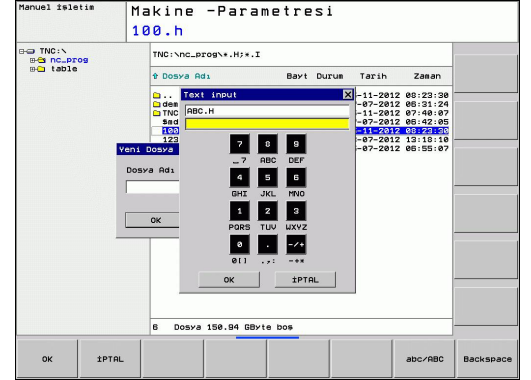
4

**Programlama:
Programlama
yardımları**

4.1 Ekran klavyesi

4.1 Ekran klavyesi

TNC 620 ürününün kompakt sürümünü (alfa klavyesi içermeyen) kullanıyorsanız harfleri ve özel karakterleri ekran klavyesiyle veya USB bağlantısı üzerinden bağlanmış bir PC klavyesiyle girebilirsiniz.



Metni ekran klavyesiyle girme

- Örneğin program adı ya da dizin adı için ekran klavyesiyle bir metin girmek istediğinizde GOTO tuşuna basın
- TNC, ilgili harf tanımlamasını içeren TNC sayı giriş alanını gösteren bir pencere açar
- İlgili tuşa birçok defa basarak imleci istediğiniz karakter üzerine hareket ettirebilirsiniz
- Bir sonraki karakteri girmeden önce TNC'nin seçili karakteri giriş alanına devralmasını bekleyin
- OK yazılım tuşuyla metni açılan diyalog alanına devralın

abc/ABC yazılım tuşuyla büyük/ küçük harf kullanımı arasında tercih yapabilirsiniz. Makine üreticiniz ilave özel karakterler tanımlamışsa bunları ÖZEL KARAKTER yazılım tuşu üzerinden çağırabilir ve ekleyebilirsiniz. Tek tek karakterleri silmek için GERİ AL yazılım tuşunu kullanabilirsiniz.

4.2 Yorum ekleme

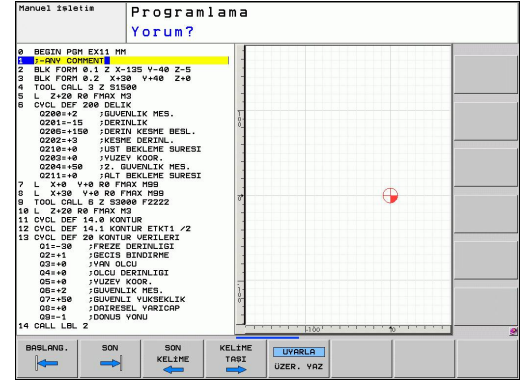
Uygulama

Bir çalışma programında, program adımlarını açıklamak ve uyarı yapmak için yorum ekleyebilirsiniz.



Eğer TNC bir yorumu ekranda tam olarak gösteremezse, işareti ekrana gelir. Bir yorum tümcesinde son karakter yaklaşık işareti olmamalıdır (~).

Bir yorum girmek için üç seçeneğiniz vardır:



Program girişi sırasında yorum girmek

- Bir program tümcesi için verileri girin, daha sonra alfa klavyede ",'" (noktalı virgül) tuşuna basın – TNC **Yorum?** sorusunu gösterir
- Yorumu girin ve tümceyi END tuşu ile kapatın

Yorumu sonradan eklemek

- Yorum eklemek istediğiniz tümceyi seçin
- Sağ ok tuşu ile tümcedeki son kelimeyi seçin: Tümce sonunda bir noktalı virgül ekrana gelir ve TNC **Yorum?** sorusunu sorar
- Yorumu girin ve tümceyi END tuşu ile kapatın

Ayrı bir tümce ile yorum girmek

- Arkasına yorum eklemek istediğini tümceyi seçin
- Programlama diyalogunu ",'" tuşu (noktalı virgül) ile alfa klavyede açın
- Yorumu girin ve tümceyi END tuşu ile kapatın

4.2 Yorum ekleme

Yorum değıştirme fonksiyonları

Fonksiyon	Yazılım tuşu
Yorumun başlangıcına atlama	
Yorumun sonuna atlama	
Bir kelime başlangıcına atlama. Kelimeler bir boşluk ile ayrılır	
Bir kelimenin sonuna atlama. Kelimeler bir boşluk ile ayrılır	
Ekleme ve üzerine yazma modları arasında geçiş yapma	

4.3 Programların düzenlenmesi

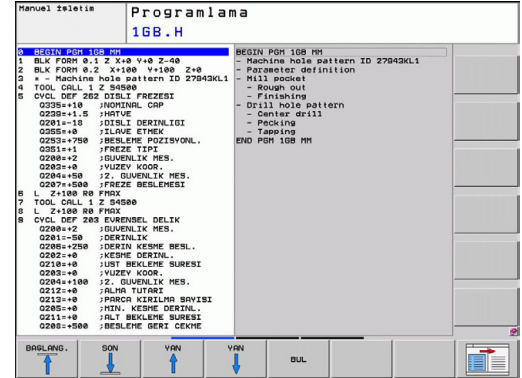
Tanımlama, kullanım imkanı

TNC size, çalışma programını düzenleme tümceleriyle yorumlama imkanı verir. Düzenleme tümceleri, aşağıdaki program satırları için yorumlar veya başlıklar olarak anlaşılan kısa metinlerdir (maks. 37 karakter).

Uzun ve karmaşık programlar, yararlı düzenleme tümceleri ile genel bakış sağlanacak ve daha anlaşılır şekilde oluşturulabilir.

Bu işlem, programda daha sonra yapılan değişiklikleri kolaylaştırır. Ayırma tümceleri, sizi çalışma programında istediğiniz bir yere ekler. Ek olarak ayrı bir pencerede gösterilebilir ve işlenebilir veya tamamlanabilir.

Eklenen düzenleme noktaları TNC tarafından ayrı bir dosyada yönetilir (Sonu .SEC.DEF). Böylece düzenleme penceresindeki yönlendirme hızı artar.



Düzenleme penceresini gösterin/aktif pencereyi değiştirin



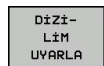
- Düzenleme penceresini gösterme: PROGRAM + DÜZENL. ekran taksimini seçin



- Aktif pencereyi değiştirme: "Pencere değiştir" yazılım tuşuna basın

Düzenleme tümcesini program penceresine (solda) ekleyin

- Arkasına düzenleme tümcesi eklemek istediğiniz tümceyi seçin



- DÜZENLEME EKLEME yazılım tuşuna veya ASCII klavyesindeki * tuşuna basın



- Alfa klavye ile düzenleme metnini girin
- Gerekirse yazılım tuşu ile düzenleme derinliğini değiştirin

Düzenleme penceresindeki tümceleri seçin

Düzenleme penceresinde tümceden tümceye geçerseniz, TNC tümce göstergesini program penceresinde uygular. Küçük adımlarla büyük program bölümlerine geçebilirsiniz.

4.4 Hesap makinesi

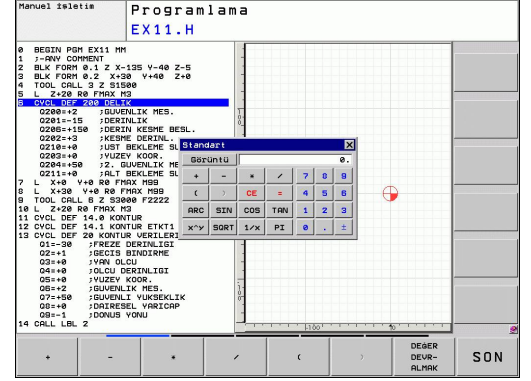
4.4 Hesap makinesi

Kullanım

TNC bir hesap makinesi üzerinden en önemli matematik fonksiyonlarını ekler.

- CALC tuşu ile hesap makinesini ekrana getirme veya kapatma
- Hesaplama fonksiyonlarını seçme: Yazılım tuşu üzerinden veya alfa klavye ile kısayolu girin.

Hesaplama fonksiyonu	Kısa yol (tuş)
Toplama	+
Çıkarma	-
Çarpma	*
Bölme	/
Parantez hesaplama	()
Arc Cosinus	ARC
Sinüs	SIN
Kosinüs	COS
Tanjant	TAN
Değer kuvvetlerini almak	X^Y
Kare kökünü alma	SQRT
Tersine fonksiyon	1/x
PI (3.14159265359)	PI
Değeri ara belleğe ekleyin	M+
Ara bellek değeri	MS
Ara belleği çağırın	MR
Ara belleği silin	MC
Doğal logaritma	LN
Logaritma	LOG
Üstel fonksiyon	e^x
Cebirsel işareti kontrol et	SGN
Mutlak değer oluşturun	ABS
Virgöl sonrası haneleri kesin	DAH
Virgöl öncesi haneleri kesin	FRAC
Modül değer	MOD
Görünüm seç	Görünüm
Değeri sil	CE
Ölçüm birimi	MM ya da İNÇ
Açı değerlerinin gösterilmesi	DEG (derece) ya da RAD (radyan ölçümü)
Sayı değerinin gösterilme türü	DEC (ondalık) ya da HEX (onaltılık)



Hesaplanan değeri programa alma

- Ok tuşları ile hesaplanan değerin alınması gereken kelimeyi seçme
- CALC tuşu ile hesap makinesini ekrana getirin ve istediğiniz hesaplamayı yapın
- "Gerçek pozisyonu al" tuşuna veya DEĞERİ DEVRAL yazılım tuşuna basın "Gerçek pozisyonu al" tuşuna basın: TNC, hesaplanan değeri aktif giriş alanına alır ve hesap makinesini kapatır



Bir programdan aldığınız değerleri de hesap makinesine uygulayabilirsiniz. DEĞER AL yazılım tuşuna bastığınızda TNC ,aktif giriş alanından hesap makinesine alır

Hesap makinesi konumunu ayarlama

EK FONKSİYONLAR yazılım tuşu altında hesap makinesini kaydırmaya yönelik ayarlara ulaşabilirsiniz

Fonksiyon	Yazılım tuşu
Hesap makinesini ok işareti yönüne kaydırma	
Kaydırma için adım genişliğini ayarlama	
Hesap makinesini ortaya konumlandırma	



Hesap makinesini klavyenizin ok tuşlarıyla da kaydırabilirsiniz. Bir fare bağıladıysanız hesap makinesini fareyle de pozisyonlayabilirsiniz.

4.5 Programlama grafiği

4.5 Programlama grafiği

Programlama grafiğini uygula/uygulama

Bir program oluştururken, TNC, programlanan konturu bir 2D çizgisel grafikte gösterebilir.

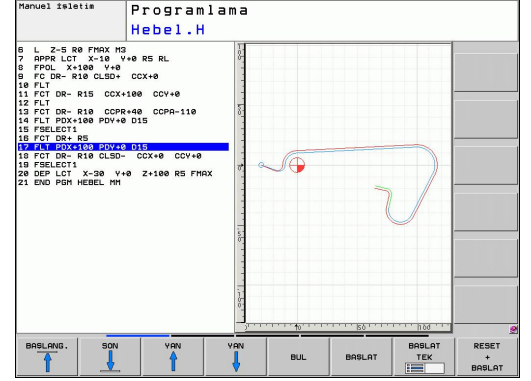
- Ekran taksimi için programı sola ve grafiği sağa geçirin: SPLIT SCREEN tuşuna ve PROGRAM + GRAFİK yazılım tuşuna basın



- OTOM. ÇİZİM yazılım tuşunu AÇIK olarak ayarlayın. Siz program satırlarını girerken, TNC programlanan her hat hareketini grafik penceresinin sağında gösterir

Eğer TNC'nin grafiği uygulamaması gerekiyorsa, OTOM. ÇİZİM yazılım tuşunu KAPALI olarak ayarlayın.

OTOM. ÇİZİM AÇIK program bölümü tekrarlarını çizmez.



Mevcut program için program grafiği oluşturun

- Ok tuşları ile grafiğin hangi tümceye kadar oluşturulacağını seçin veya GOTO tuşuna basın ve istediğiniz tümce numarasını doğrudan girin



- Grafiği oluşturun: RESET + START yazılım tuşuna basın

Diğer fonksiyonlar:

Fonksiyon	Yazılım tuşu
Programlama grafiğini tam olarak oluşturun	RESET + BAŞLAT
Programlama grafiğini tümce olarak oluşturun	BAŞLAT TEK
Programlama grafiğini komple oluşturun veya RESET + START işleminden sonra tamamlama	BAŞLAT
Programlama grafiğini durdurun. Bu yazılım tuşu sadece TNC bir programlama grafiği oluştururken ekrana gelir	DUR

Tümce numarasını ekrana getirin ve gizleyin



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın: Bakınız resim



- Tümce numarasını ekrana getirme: GÖSTER GİZLE TÜRCE NO. yazılım tuşunu GÖSTER olarak ayarlayın
- Tümce numarasını gizleme: GÖSTER GİZLE TÜRCE NO. yazılım tuşunu GİZLE olarak ayarlayın

Grafik silme



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın: Bakınız resim



- Grafik silme: GRAFİK SİL yazılım tuşuna basın

Parmaklık çizgilerini ekrana getirme



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın: Bakınız resim



- Kılavuz çizgileri ekrana getirme: KILAVUZ ÇİZGİLERİ EKRANA GETİR yazılım tuşuna basın

4.5 Programlama grafiği

Kesit büyütme veya küçültme

Bir grafik görünümünü kendiniz de belirleyebilirsiniz. Bir çerçeve ile büyütme veya küçültme için kesimi seçin.

- Kesim büyütme/küçültme için yazılım tuşu çubuğunu seçin (ikinci çubuk, resme bakın)

Böylece aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

Fonksiyon	Yazılım tuşu
Çerçeveleri gösterin ve kaydırın. Kaydırmak için ilgili yazılım tuşunu basılı tutun	   
Çerçeveleri küçültme – küçültme için yazılım tuşunu basılı tutun	
Çerçeveleri büyütme – büyütme için yazılım tuşunu basılı tutun	

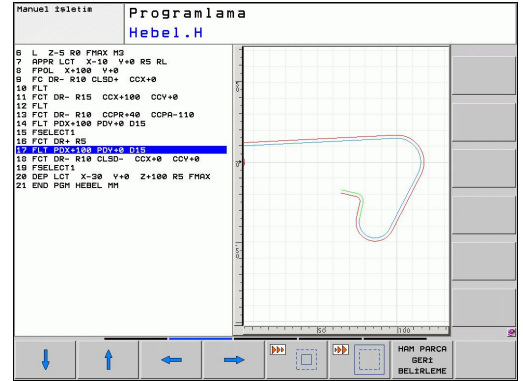
HAM PARÇA
KESM.

- HAM PARÇA KESM. yazılım tuşu ile seçilen alanı devralma

HAM PARÇAYI SIFIRLA yazılım tuşu ile ilk baştaki kesiti tekrar oluşturun.



Bir fare bağıladıysanız sol fare tuşuyla büyütülecek alan için bir çerçeve çizebilirsiniz. Grafiği fare tekerleği ile de büyütebilir ve küçültebilirsiniz.



4.6 Hata mesajları

Hatayı göster

TNC hatayı şuralarda gösterir:

- yanlış girişlerde
- programdaki mantıklı hatalarda
- uygulanmayan kontur elemanlarında
- kurallara uygun olmayan tarama sistemi kullanımları

Meydana gelen bir hata, baş satırda kırmızı yazıyla gösterilir. Bu esnada uzun ve çok satırlı hata mesajları kısaltılarak gösterilir. Arka plan işletim türünde bir hata meydana geldiğinde, "Hata" sözcüğü kırmızı yazıyla gösterilir. Mevcut tüm hataların tam bilgisine hata penceresinden ulaşabilirsiniz.

İstisnai olarak "Veri işleminde hata" meydana geldiğinde TNC, otomatik olarak hata penceresini açar. Bu türden bir hatayı siz gideremezsiniz. Sistemi sonlandırın ve TNC'yi yeniden başlatın.

Baş satırdaki hata mesajı silinene kadar ya da daha önemli bir hata mesajı ile değiştirilene kadar gösterilir.

Bir program tümcesindeki numarayı içeren bir hata mesajı, bu tümce veya önceden girilen bir tümce nedeniyle oluşur.

Hata penceresini açın



- ERR tuşuna basın. TNC hata penceresini açar ve mevcut bütün hata mesajlarını tam olarak gösterir.

Hata penceresini kapat



- SON yazılım tuşuna basın ya da



- ERR tuşuna basın. TNC hata penceresini kapatır.

4.6 Hata mesajları

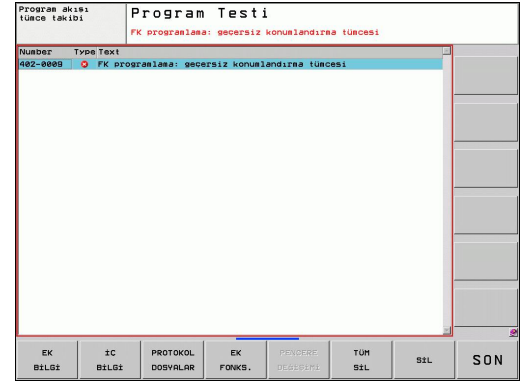
Detaylı hata mesajları

TNC, hatanın olası nedenlerini gösterir ve muhtemel hata giderme yöntemlerini açıklar:

► Hata penceresini açın



- Hata nedeni ve hata giderilmesi hakkında bilgiler: Açık renkli alanı, hata mesajı üzerine konumlandırın ve EK BİLGİ yazılım tuşuna basın. TNC, hata nedeni ve hata giderme hakkında bilgi içeren bir pencere açar
- Bilgileri terk etme: EK BİLGİ yazılım tuşuna tekrar basın



DAHİLİ BİLGİ yazılım tuşu

DAHİLİ BİLGİ yazılım tuşu, sadece servis durumunda geçerli olan hata mesajı hakkında bilgi aktarır.

► Hata penceresini açın.



- Hata mesajı hakkında ayrıntılı bilgi: Açık renkli alanı, hata mesajı üzerine konumlandırın ve DAHİLİ BİLGİ yazılım tuşuna basın. TNC, hatayla ilgili dahili bilgi içeren bir pencere açar
- Detaylardan çıkma DAHİLİ BİLGİ yazılım tuşuna tekrar basın.

Hatayı sil

Hatayı, hata penceresinin dışından silme:



- Baş satırda gösterilen hatayı/uyarıyı sil: CE tuşuna basın



Bazı işletim türlerinde (örneğin: Editor), başka fonksiyonlar için işlevlendirildiğinden dolayı CE tuşunu hata silmek için kullanamazsınız.

Çoklu hata silme

- Hata penceresini açın



- Tek tek hata sil: Açık renkli alanı, hata mesajı üzerine konumlandırın ve SİL yazılım tuşuna basın.



- Bütün hataları sil: HEPSİNİ SİL yazılım tuşuna basın.



Bir hatanın nedeni ortadan kaldırılmadıysa, bu hata silinemez. Bu durumda hata mesajı kalır.

Hata protokolü

TNC, meydana gelen hataları ve önemli olayları (örn. sistem başlatma) bir hata protokolünde kaydeder. Hata protokolünün kapasitesi sınırlıdır. Hata protokolü dolu ise TNC ikinci bir dosya kullanır. Bu da dolu ise birinci hata protokolü silinir ve yeniden yazılır vs. Gerekli durumda, hata geçmişine bakmak için GÜNCEL DOSYA'dan ÖNCEKİ DOSYA'ya geçiş yapın.

- Hata penceresini açın.



- PROTOKOL DOSYALARI yazılım tuşuna basın.



- Hata protokolünü açın: HATA PROTOKOLÜ yazılım tuşuna basın.



- İhtiyaç halinde bir önceki log dosyasını ayarlayın: ÖNCEKİ DOSYA yazılım tuşuna basın.



- İhtiyaç halinde güncel log dosyasını ayarlayın: GÜNCEL DOSYA yazılım tuşuna basın.

Hata log dosyasının en eski girişi dosyanın en başında – en yeni girişi dosyanın en sonunda durur.

4.6 Hata mesajları

Tuş protokolü

TNC, tuş girişlerini ve önemli olayları (örn. sistem başlatma) bir tuş protokolünde kaydeder. Tuş protokolünün kapasitesi sınırlıdır. Tuş protokolü dolu ise, ikinci bir tuş protokolüne geçiş yapılır. Bu da dolu ise birinci tuş protokolü silinir ve yeniden yazılır vs. Gerekli durumda girişlerin geçmişine bakmak için GÜNCEL DOSYA'dan ÖNCEKİ DOSYA'ya geçiş yapın.

PROTOKOL DOSYALAR	► PROTOKOL DOSYALARI yazılım tuşuna basın
TUŞLARI PROTOKOL	► "Tuş log dosyası"nı açın: TUŞ PROTOKOLÜ yazılım tuşuna basın
ÖNCEKİ DOSYA	► Gerekli durumda önceki log dosyasını ayarlayın: ÖNCEKİ DOSYA yazılım tuşuna basın
GÜNCEL DOSYA	► Gerekli durumda güncel log dosyasını ayarlayın: GÜNCEL DOSYA yazılım tuşuna basın

TNC, kullanım akışında basılan her kullanım alanı tuşunu bir tuş protokolüne kaydeder. En eski girişi dosyanın en başında – en yeni girişi dosyanın en sonunda durur.

Log dosyasını görüntülemeye yarayan tuşlara ve yazılım tuşlarına genel bakış:

Fonksiyon	Yazılım tuşu/ tuşlar
Log dosyası başlangıcına geçiş	
Log dosyası sonuna geçiş	
Güncel log dosyası	
Önceki Log dosyası	
Satır ileri/geri	 
Ana menüye geri dön	

Uyarı metinleri

İzinsiz bir tuşa basma ya da geçerlilik alanının dışındaki bir değerin girilmesi gibi hatalı bir kullanımda TNC, sizi baş satırda (yeşil) bir uyarı metniyle bu hatalı kullanıma yönlendirir. TNC uyarı metnini bir sonraki geçerli girişte siler.

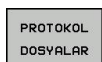
Servis dosyalarını kaydet

Gerekli durumda "TNC'nin güncel durumu"nu kaydedebilirsiniz ve teknik servise değerlendirmesi için sunabilirsiniz. Bu esnada bir servis dosyaları grubu kaydedilir (makinenin güncel durumu ve işlem hakkında bilgi veren hata ve tuş log dosyası ve başka dosyalar).

"Servis dosyalarını kaydet" fonksiyonunu aynı dosya adıyla birçok kez uyguladığınızda, önceki kayıtlı servis dosyaları grubunun üzerine yazılır. Bu nedenle fonksiyonu tekrar uyguladığınızda farklı bir dosya adı kullanın.

Servis dosyalarını kaydetme

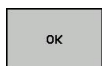
- Hata penceresini açın.



- PROTOKOL DOSYALARI yazılım tuşuna basın.



- SERVIS DOSYALARINI KAYDET yazılım tuşuna basın: TNC bir açılır pencere açar, burada servis dosyası için bir isim girebilirsiniz.



- Servis dosyalarını kaydedin: OK yazılım tuşuna basın.

4.6 Hata mesajları**TNCguide yardım sistemini çağırın**

Yazılım tuşu ile TNC yardım sistemini çağırabilirsiniz. Şu anda, yardım sistemi dahilinde HELP tuşuna basarak elde edeceğiniz hata açıklamasının aynısını elde edersiniz.



Eğer makine üreticiniz bir yardım sistemini kullanıma sunarsa, TNC ek MAKINE ÜRETİCİSİ yazılım tuşunu ekrana getirir; bu tuşla söz konusu ayrı yardım sistemini çağırabilirsiniz. Burada yer alan hata mesajı ile ilgili diğer detaylı bilgileri bulabilirsiniz.



- HEIDENHAIN hata mesajları yardımını çağırın



- Eğer kullanıma sunulmuşsa, makineye özel hata mesajları yardımını çağırın

4.7 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi

Uygulama

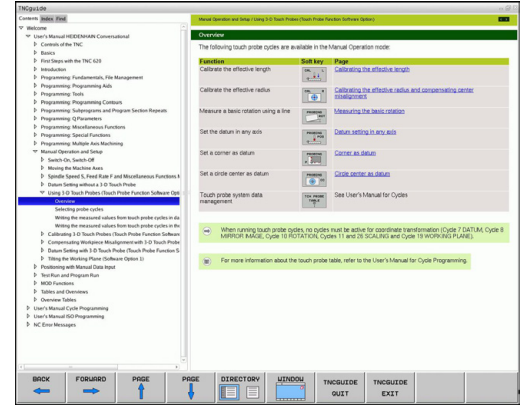


TNCguide'ı kullanmadan önce, yardım dosyalarını HEIDENHAIN ana sayfasından indirmelisiniz bkz. "Güncel yardım dosyalarını indirme", Sayfa 140.

Kontekst duyarlı yardım sistemi **TNCguide** HTML formatındaki kullanıcı dokümantasyonunu içerir. TNCguide'ın çağırılması HELP tuşu ile yapılır; burada TNC, kısmen duruma bağlı olarak ilgili bilgiyi doğrudan gösterir (bağlama duyarlı çağırma). Bir NC tümcesinde düzenleme yapsanız ve HELP tuşuna bassanız da, normal durumda tam olarak dokümantasyonda ilgili fonksiyonun açıklandığı yere ulaşırsınız.



TNC prensip olarak, TNCguide'ı TNC'de ayarladığınız diyalog dilinde başlatmayı dener. Bu diyalog dilinin dosyaları TNC'de henüz kullanıma sunulmamışsa, TNC İngilizce versiyonu açar.



Aşağıdaki kullanıcı dokümantasyonu TNCguide'da kullanıma uygundur:

- Açık Metin Diyalogu Kullanıcı El Kitabı (**BHBKlartext.chm**)
- DIN/ISO Kullanıcı El Kitabı (**BHBIso.chm**)
- Döngü programlaması kullanıcı el kitabı (**BHBtchprobe.chm**)
- Tüm NC hata mesajlarının listesi (**errors.chm**)

Ek olarak, mevcut chm dosyalarının özet şeklinde gösterildiği **main.chm** kitap dosyası kullanıma sunulmuştur.



Seçime bağlı olarak makine üreticisi, **TNCguide**'da makineye özel belgeler sunabilir. Bu dokümanlar ayrı bir kitap olarak **main.chm** dosyasında ekrana gelir.

4.7 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi

TNCguide ile yapılacak çalışmalar

TNCguide'i çağırın

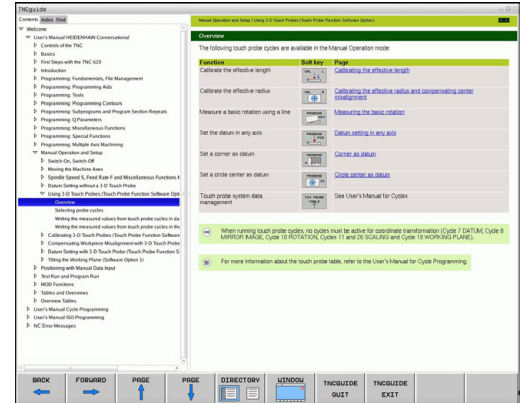
TNCguide'ı başlatmak için birçok imkan kullanıma sunulmuştur:

- ▶ Eğer TNC bir hata mesajı göstermiyorsaHELP tuşuna basın
- ▶ Eğer ekranın sağ altında ekrana gelen yardım sembolünü tıkladıysanız, yazılım tuşlarına mouse'la tıklayın
- ▶ Dosya yönetimi üzerinden bir yardım dosyasını (CHM dosyası) açın. TNC, bu dosya TNC sabit diskinde kayıtlı olmasa da herhangi bir CHM dosyasını açabilir



Eğer bir veya daha fazla sayıda hata mesajı oluştuysa, TNC hata mesajıyla ilgili direkt yardımı ekrana getirir. **TNCguide**'i başlatmak için tüm hata mesajlarını onaylamanız gerekir.

TNC programlama yerine yardım sistemi çağırısı yaptığında, sistem, dahili tanımlanmış standart işlemciyi başlatır (genelde Internet Explorer), aksi halde HEIDENHAIN tarafından uyumlu hale getirilmiş bir işlemciyi başlatır.



Birçok yazılım tuşu kontekst duyarlı bir çağırma işlemini kullanıma sunar, bu işlem ile ilgili yazılım tuşu için fonksiyon tanımını yapabilirsiniz. Bu fonksiyon sadece mouse kullanımı üzerinden kullanıma sunulmuştur. Aşağıdaki işlemleri yapın:

- ▶ İstedığınız yazılım tuşunun gösterildiği yazılım tuşu çubuğunu seçin
- ▶ TNC'nin doğrudan sağda yazılım tuşu çubuğu üzerinden gösterdiği yardım sembolünü mouse ile tıklayın: Mouse imleci soru işaretine dönüşür
- ▶ Soru işareti ile fonksiyonunu açıklamak istediğiniz yazılım tuşunu tıklayın: TNC, TNCguide'ı açar. Eğer sizin tarafınızdan seçilen yazılım tuşu için hiçbir giriş noktası yoksa, bu durumda TNC **main.chm** kitap dosyasını açar, bu dosyada, tam metin arama veya navigasyon ile istediğiniz açıklamayı manuel olarak aramanız gerekir

Bir NC tümcesi düzenlediğiniz esnada da bağlama duyarlı bir çağrı hazır bulunur:

- İstenen NC tümcesini seçin
- Ok tuşlarıyla tümcede hareket edin
- HELP tuşuna basın: TNC yardım sistemini başlatır ve etkin fonksiyon için açıklamayı gösterir (makine üreticiniz tarafından dahil edilen ilave fonksiyonlar ya da döngüler için geçerli değildir)

TNCguide'da yönlendirme

TNCguide'da yönlendirmeyi mouse ile kolay şekilde yapabilirsiniz. Sol sayfada içerik dizini gösterilir. Sağda gösterilen üçgeni tıklayarak aşağıda yer alan bölümü gösterebilirsiniz veya ilgili girişi doğrudan tıklayarak ilgili sayfayı gösterebilirsiniz. Kullanım, Windows Explorer kullanımı ile aynıdır.

Linklendirilmiş yazı alanları (çapraz yönlendirme) mavi ve altı çizilidir. Bir linke tıklama ilgili sayfayı açar.

TNCguide'ı tuşlar ve yazılım tuşları ile kullanabilirsiniz. Aşağıdaki tablo ilgili tuş fonksiyonlarına genel bir bakış içerir.

Fonksiyon	Yazılım tuşu
■ Soldaki içerik dizini aktif: Altında veya üstünde yer alan girişi seçme	
■ Sağdaki metin penceresi aktif: Metin veya grafikler tam olarak gösterilmiyorsa sayfayı aşağı veya yukarı doğru kaydırma	
■ Soldaki içerik dizini aktif: İçerik dizinini açma. İçerik dizini açılmıyorsa sağdaki pencereye geçin	
■ Sağdaki metin penceresi aktif: Fonksiyon yok	
■ Soldaki içerik dizini aktif: İçerik dizinini kapatma	
■ Sağdaki metin penceresi aktif: Fonksiyon yok	
■ Soldaki içerik dizini aktif: İmleç tuşu ile seçilen sayfayı görüntüleme	
■ Sağdaki metin penceresi aktif: Eğer imleç bir link üzerinde duruyorsa link verilen sayfaya geçiş	
■ Soldaki içerik dizini aktif: Sekmede içerik dizini göstergesi, konu başlığı dizini göstergesi ve tam metin arama fonksiyonu ve sağ ekrana geçiş arasında geçiş yapma	
■ Sağdaki metin penceresi aktif: Soldaki pencereye geri gitme	
■ Soldaki içerik dizini aktif: Altında veya üstünde yer alan girişi seçme	
■ Sağdaki metin penceresi aktif: Sonraki linke geçiş	
En son gösterilen sayfayı seçin	
Eğer "en son gösterilen sayfayı seçin" fonksiyonunu kullandıysanız, ileri sayfalara gidin	
Bir sayfa geri gidin	
Bir sayfa ileri gidin	

4.7 Bağlama duyarlı TNCguide yardım sistemi

Fonksiyon

Yazılım tuşu

İçerik dizinini gösterin/gizleyin



Tam ekran gösterimi ve azaltılmış gösterim arasında geçiş yapın. Azaltılmış gösterimde TNC arayüzünün bir bölümünü görürsünüz



Odaklanma TNC kullanımına geçiş yapar, böylece siz açılmış olan TNCguide'da kumandayı kullanabilirsiniz. Eğer tam ekran gösterimi aktifse, TNC, odak değişiminden önce otomatik olarak pencere büyüklüğünü azaltır



TNCguide sonlandır



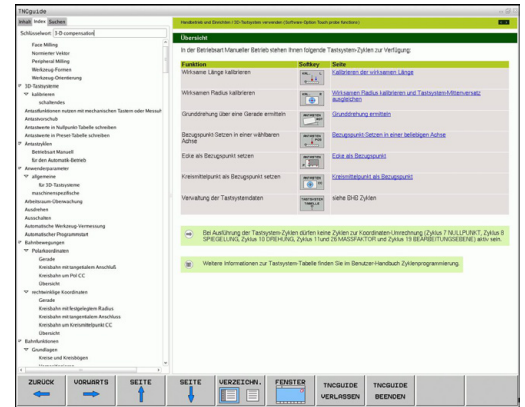
Konu başlığı dizini

En önemli konu başlıkları, konu başlığı dizininde (Index sekmesi) listelenir ve fareyle tıklayarak veya imleç tuşlarıyla seçerek ile doğrudan seçilebilir.

Soldaki sayfa aktiftir.



- ▶ İndeks sekmesini seçin
- ▶ Anahtar kelime giriş alanını etkinleştirin
- ▶ Aranan kelimeyi girin, TNC girilen metne bağlı konu başlığı dizinini senkronize eder, böylece konu başlığını uygulanan listede daha hızlı bulabilirsiniz veya
- ▶ Ok tuşu ile istenen konu başlığını açık renkte arka plana yerleştirin
- ▶ ENT tuşu ile seçilen konu başlığı ile ilgili bilgileri gösterin



Aranacak sözcüğü sadece USB üzerinden bağlanmış bir klavye ile girin.

Tam metin araması

Arama sekmesinde, belirli bir kelimeyi TNCguide'ın tamamınında arayabilirsiniz.

Soldaki sayfa aktiftir.



- ▶ **Arama** sekmesini seçin
- ▶ **Arama:** giriş alanını etkinleştirin
- ▶ Aranan kelimeyi girin, ENT tuşu ile onaylayın:
TNC, bu kelimeyi içeren bulunan alanların tümünü listeler
- ▶ Ok tuşu ile istenen alanı, açık renkte arka plana yerleştirin
- ▶ ENT tuşu ile seçili bulunan alanı gösterin



Aranacak sözcüğü sadece USB üzerinden bağlanmış bir klavye ile girin.

Tam metin aramasını daima tek bir kelime ile yapabilirsiniz.

Eğer **Sadece başlıklarda ara** fonksiyonunu etkinleştirirseniz (maus tuşu ile veya imleçle işaretleyip, boşluk tuşu ile onaylayarak), TNC metnin tamamını değil sadece tüm başlıkları arar.

Güncel yardım dosyalarını indirme

TNC yazılımına uygun olan yardım dosyalarını

www.heidenhain.de HEIDENHAIN ana sayfasındaki şu başlıklar altında bulabilirsiniz:

- ▶ Dokümantasyon ve bilgiler
- ▶ Kullanıcı dokümantasyonu
- ▶ TNCguide
- ▶ İstedığınız dili seçin
- ▶ TNC kumandaları
- ▶ Seri, örn. TNC 600
- ▶ İstenen NC yazılımı numarası, örn. TNC 620 (34059x-01)
- ▶ **Çevrimiçi yardım (TNCguide)** tablosundan istediğiniz dil sürümünü seçin
- ▶ ZIP dosyasını indirin ve açın
- ▶ Çıkarttığınız CHM dosyalarını TNC'deki **TNC:\tncguide\de** dizinine veya ilgili dil alt dizinine taşıyın (aşağıdaki tabloya bakın)



Eğer CHM dosyalarını TNCremoNT ile TNC'ye aktarırsanız, **Ekstralar >Konfigürasyon >Mod > İkili formatta aktarma** menü öğelerinde uzantıyı **.CHM** olarak girmeniz gerekir.

Dil	TNC dizini
Almanca	TNC:\tncguide\de
İngilizce	TNC:\tncguide\en
Çekçe	TNC:\tncguide\cs
Fransızca	TNC:\tncguide\fr
İtalyanca	TNC:\tncguide\it
İspanyolca	TNC:\tncguide\es
Portekizce	TNC:\tncguide\pt
İsveççe	TNC:\tncguide\sv
Danca	TNC:\tncguide\da
Fince	TNC:\tncguide\fi
Felemenkçe	TNC:\tncguide\nl
Lehçe	TNC:\tncguide\pl
Macarca	TNC:\tncguide\hu
Rusça	TNC:\tncguide\ru
Çince (simplified)	TNC:\tncguide\zh
Çince (geleneksel)	TNC:\tncguide\zh-tw
Slovakça (yazılım seçeneği)	TNC:\tncguide\sl
Norveççe	TNC:\tncguide\no
Slovakça	TNC:\tncguide\sk
Letonyaca	TNC:\tncguide\lv
Korece	TNC:\tncguide\kr
Estonya dili	TNC:\tncguide\et
Türkçe	TNC:\tncguide\tr
Romence	TNC:\tncguide\ro
Litvanyaca	TNC:\tncguide\lt

5

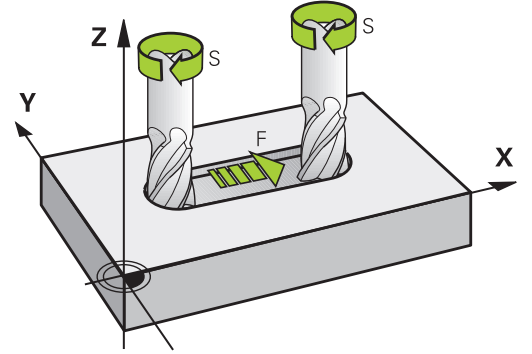
Programlama: Alet

5.1 Alet bazlı girişler

5.1 Alet bazlı girişler

Besleme F

F beslemesi mm/dak (inç/dak) olarak hızdır, alet orta noktası kendi hattında bu hızla hareket eder. Maksimum besleme her makine eksenini için farklı olabilir ve makine parametresi ile belirlenmiştir.



Giriş

Beslemeyi **TOOL CALL** tümcesinde (alet çağırma) ve her konumlama tümcesinde girebilirsiniz, (bkz. "Program tümcelerinin hat fonksiyon tuşları ile ayarlanması", Sayfa 176). Milimetre programlarında beslemeyi mm/dak biriminde girin, inç programlarında çözülme nedeniyle 1/10 inç/dak olarak girin.

Hızlı hareket

Hızlı hareket için **F MAX** girin. **F MAX** girişi için **Besleme F = ?** diyalog sorusuna ENT tuşu veya FMAX yazılım tuşuna basın.



Makinenin hızlı hareket etmesi için ilgili sayı değerini, örn. **F30000** programlayabilirsiniz. Bu hızlı hareket, **FMAX**'ın tersine sadece tümcede değil siz yeni bir besleme programlayana kadar etkilidir.

Etki süresi

Bir sayı değeri ile programlanan besleme, yeni bir beslemenin programlandığı tümceye kadar geçerlidir. **F MAX** sadece programlandığı tümce için geçerlidir. **F MAX** içeren tümceden sonra sayı değeri ile en son programlanan besleme geçerlidir.

Program akışı sırasındaki değişiklik

Program akışı sırasında beslemeyi, besleme için F Override döner düğme ile değiştirin.

S mil devri

Mil devri S'yi dakika başına devir (U/dak) cinsinden bir **TOOL CALL** tümcesine girin (Alet çağırma). Alternatif olarak, Vc kesit hızını m/dak olarak tanımlayabilirsiniz.

Programlanan değişiklik

Çalışma programında mil devrini bir **TOOL CALL** tümcesi ile değiştirebilirsiniz, bunun için sadece yeni mil devrini girin:



- ▶ Alet çağırmayı programlama: CYCL CALL tuşuna basın
- ▶ **Alet numarası?** diyalogunu NO ENT tuşu ile geçin
- ▶ **Mil eksenine paralel X/Y/Z ?** diyalogunu NO ENT tuşu ile geçin
- ▶ **Mil devri S= ?** diyalogunda yeni mil devrini girin, END tuşu ile onaylayın veya VC yazılım tuşu ile kesim hızı girişine geçiş yapın.

Program akışı sırasındaki değişiklik

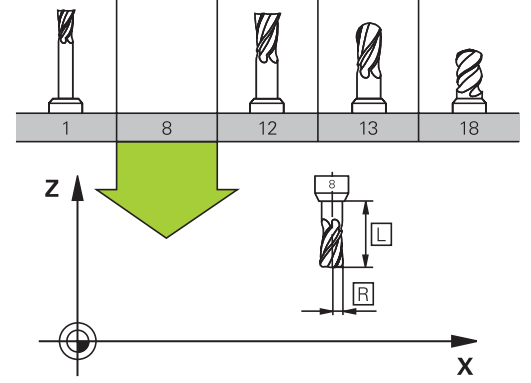
Program akışı sırasında mil devrini, mil devri için S Override döner düğmesi ile değiştirin.

5.2 Alet verileri

Alet düzeltme için önkoşul

Genel olarak hat hareketi koordinatlarını, malzeme çiziminde ölçüldüğü gibi programlayın. TNC'nin alet orta noktasını hesaplaması için, yani bir alet düzeltmesi uygulayabilmesi için uzunluk ve yarıçapı belirlenen her alet için girmeniz gerekir.

Alet verilerini ya **TOOL DEF** fonksiyonuyla doğrudan programda ya da alet tablolarında girebilirsiniz. Eğer alet verilerini tablolarda girmek için diğer alete özel bilgiler kullanıma sunulur. Eğer çalışma programı çalışıyorsa, TNC girilen tüm bilgileri dikkate alır.



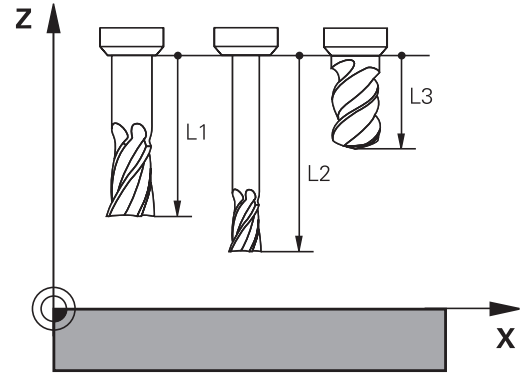
Alet numarası, alet ismi

Her alet, 0 ila 32767 arasında bir numara ile tanımlanır. Eğer alet tabloları ile çalışıyorsanız, ek olarak alet ismini girebilirsiniz. Alet isimleri maksimum 32 karakterden oluşabilir.

Numarası 0 olan alet sıfır aleti olarak belirlenmiştir ve uzunluğu $L=0$ ve yarıçapı $R=0$ 'dır. Alet tablolarında T0 aletini daima $L=0$ ve $R=0$ olarak tanımlamanız gerekir.

Alet uzunluğu L

Alet uzunluğu L'yi prensipte, kesin uzunluklar olarak, alet referans noktasını baz alarak girmeniz gerekir. TNC birçok fonksiyon için birden çok eksen çalışma ile birlikte aletin tüm uzunluğunu kullanır.



Alet yarıçapı R

Alet yarıçapı R'yi direkt girin.

Uzunluk ve yarıçap için delta değerleri

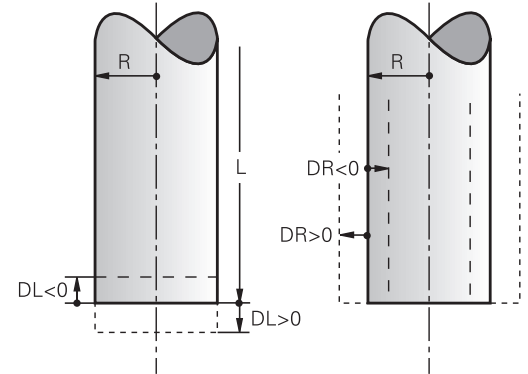
Delta değerleri, aletlerin uzunluğu ve yarıçapı için sapmaları tanımlar.

Pozitif bir delta değeri bir üst ölçü anlamına gelir (**DL, DR, DR2**>0). Üst ölçü ile çalışırken **TOOL CALL** ile alet çağırma programlaması için olan üst ölçü değerini girin.

Negatif bir delta değeri bir alt ölçü anlamına gelir (**DL, DR, DR2**<0). Bir alt değer, bir aletin aşınması için alet tablosuna girilmiştir.

Delta değerlerini sayısal değer şeklinde girin, **TOOL CALL** tümcesinde değeri bir Q parametresi ile de aktarabilirsiniz.

Girdi alanı: Delta değerleri maksimum $\pm 99,999$ mm olmalıdır.



Alet tablosundaki delta değerleri **aletin** grafiksel gösterimini etkiler. **Aletin** gösterimi simülasyonda aynı kalır.

TOOL CALL tümcesindeki delta değerleri simülasyonda **aletin** gösterilen büyüklüğünü değiştirir. Simülasyonu yapılan **alet büyüklüğü** aynı kalır.

Alet verilerini programa girme

Belirli bir aletin numara, uzunluk ve yarıçapını çalışma programında bir defa **TOOL DEF** tümcesinde belirleyin:

► Alet tanımını seçin: TOOL DEF tuşuna basın

TOOL
DEF

- **Alet numarası:** Alet numarası ile bir aleti tam olarak tanımlayın
- **Alet uzunluğu:** Uzunluk için düzeltme değeri
- **Alet yarıçapı:** Yarıçap için düzeltme değeri



Diyalog sırasında uzunluk ve yarıçap değerini diyalog alanına doğrudan ekleyebilirsiniz: İstediğiniz eksen yazılım tuşuna basın.

Örnek

4 TOOL DEF 5 L+10 R+5

Alet verilerini tabloya girme

Bir alet tablosunda 9999 alete kadar tanımlayabilirsiniz ve bunların alet verilerini kaydedebilirsiniz. Bu bölümün devamındaki editör fonksiyonlarını da dikkate alın. Bir alete birçok düzeltme verisi girebilmek için (alet numara belirtin), bir satır ekleyin ve alet numarasını bir nokta ve 1 ile 9 arası bir sayı ile geliştirin (örn.T 5.2).

Alet tablolarını kullanmalısınız, eğer

- Aletleri, örneğin birden fazla uzunluk düzeltmesi içeren kademeli matkabı kullanmak isterseniz
- Makineniz otomatik alet değiştiricisi ile donatılmışsa
- 22 çalışma döngüsüyle ilave düzenleme yapmak isterseniz (bakınız Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı, BOŞALTMA döngüsü)
- 251 ile 254 arası çalışma döngüleriyle çalışmak isterseniz (bakınız Döngü Programlama Kullanıcı El Kitabı, 251 ile 254 arası döngüler)



İlave alet tabloları oluşturduğunuzda ya da yönettiğinizde dosya adı bir harfle başlamalıdır. Tablolarda "Ekran taksimi" tuşu ile liste görünümüyle form görünümü arasında seçim yapabilirsiniz. Alet tablosunu açtığınızda tablonun görünümünü de değiştirebilirsiniz.

Alet tablosu: Standart alet verileri:

Gir.	Girişler	Diyalog
T	Aletin programda çağrıldığı numara (örn. 5, belirlenen: 5.2)	-
İSİM	Aletin programdaki ismi (maksimum 32 karakter, sadece büyük harf, boşluk yok)	Alet ismi?
L	Alet uzunluğu L için düzeltme değeri	Alet uzunluğu?
R	Alet yarıçapı R için düzeltme değeri	Alet yarıçapı R?
R2	Köşe yarıçap frezeleme için R2 alet yarıçapı (sadece üç boyutlu yarıçap düzeltme veya yarıçap freze ile çalışmada grafik gösterim)	Alet yarıçapı R2?
DL	Delta değeri L alet uzunluğu	Alet uzunluğu ölçüsü?
DR	Delta değeri R alet yarıçapı	Alet yarıçap ölçüsü?
DR2	Delta değeri R2 alet yarıçapı	Alet yarıçap ölçüsü R2?
LCUTS	Döngü 22 için alet kesim uzunluğu	Alet ekseninde kesme uzunluğu?
ANGLE	Döngü 22 ve 208 için sarkaç şeklinde delik açma hareketindeyken aletin maksimum delik açma açısı	Maksimum dalma açısı?
TL	Alet kilidini ayarlayın (TL: Tool Locked = İng. alet kilitli)	Alet kilitli? Evet = ENT / Hayır = NO ENT
RT	Yedek alet olarak - eğer varsa - yardımcı aletin numarası (RT: Replacement Tool = İng. Yedek alet); ayrıca bkz. TIME2)	Benzer alet?
TIME1	Aletin, dakika olarak maksimum bekleme süresi. Bu fonksiyon makineye bağlıdır ve makine el kitabında tanımlanmıştır	Maks. bekleme süresi?
TIME2	TOOL CALL sırasında aletin dakika cinsinden maksimum bekleme süresi: Geçerli bekleme süresi bu değere ulaşırsa veya aşarsa TNC sonraki TOOL CALL yedek aleti belirler (bkz. CUR_TIME)	TOOL CALL'dayken maksimum bekleme süresi?
CUR_TIME	Aletin dakika cinsinden güncel bekleme süresi: TNC güncel bekleme süresini (CUR_TIME: CURrent TIME için = İng. güncel/devam eden zaman) kendiliğinden artırır. Kullanılmış aletler için bir giriş girebilirsiniz	Güncel bekleme süresi?

5.2 Alet verileri

Gir.	Girişler	Diyalog
TİPİ	Alet tipi: TİP SEÇ yazılım tuşu (3. yazılım tuşu çubuğu); TNC, alet tipi seçebileceğiniz bir pencere açar. Alet tipini, sadece seçili tipin tabloda görünmesini sağlamak için gösterge filtresi ayarlarını düzenlemek üzere girebilirsiniz.	Alet tipi?
DOC	Alet yorumu (maksimum 32 karakter)	Alet yorumu?
PLC	Bu aletle ilgili, PLC'ye aktarılması gereken bilgi	PLC Durumu?
PTYP	Yer tablosundaki değerlendirme için alet tipi	Yer tablosu için alet tipi?
NMAX	Bu alet için mil devri sınırı. Potansiyometre üzerinden hem programlanan değer (hata mesajı) hem de devir yükseltme denetlenir. Fonksiyon devre dışı: - girin. Giriş alanı: 0 ila +999999, fonksiyon etkin değil: - girin	Maksimum devir [1/dak]?
LIFTOFF	Konturdaki serbest kesim işaretlerini engellemek için TNC'nin aleti bir NC durdurmada pozitif alet eksen yönünde serbest hareket ettirip ettirmeyeceğinin belirlenmesi. Eğer Y tanımlanmışsa, bu fonksiyonun NC programında M148 ile etkinleştirilmiş olması durumunda TNC aleti konturdan kaldırır. bkz. "Aleti NC Durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma: M148", Sayfa 327	Aleti kaldır Y/N ?
TP_NO	Tarama sistemi tablosundaki tarama sistemi numarasına yönlendirme	Tarama sisteminin numarası
T_ANGLE	Aletin uç açısı. Eğer çap girişi ile merkez derinliğini hesaplayabilmek için döngüde merkezleme (döngü 240) kullanılır	Nokta açısı?
LAST_USE	TNC'nin en son TOOL CALL ile aleti değiştirdiği tarih ve saat Giriş alanı: En fazla 16 karakter, format dahili olarak belirlendi: Tarih = YYYY.AA.GG, saat = ss.dkdk	LAST_USE
ACC	İlgili alet için etkin gürültü önlemeyi etkinleştirin veya devre dışı bırakın (Sayfa 333). Giriş alanı: 0 (etkin değil) ve 1 (etkin)	ACC Durumu 1= etkin/0=etkin değil

Alet tablosu: Otomatik alet ölçümü için alet verileri



Otomatik alet ölçümü için döngülerin tanımı: Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı'na bakınız.

Kısalt.	Girişler	Diyalog
CUT	Alet kesimi sayısı (maks. 20 kesim)	Kesim sayısı?
LTOL	Aşınma teşhisinde, alet uzunluğu L için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa, TNC aleti kilitler (L durumu). Giriş alanı: 0 ila 0,9999 mm	Aşınma toleransı: Uzunluk?
RTOL	Aşınma teşhisinde, alet yarıçapı R için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa, TNC aleti kilitler (L durumu). Giriş alanı: 0 ila 0,9999 mm	Aşınma toleransı: Yarıçap?
R2TOL	Aşınma teşhisinde, alet yarıçapı R2 için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa, TNC aleti kilitler (L durumu). Giriş alanı: 0 ila 0,9999 mm	Aşınma toleransı: Yarıçap 2?
DIRECT.	Dönen aletli ölçüm için aletin kesim yönü	Kesim yönü (M3 = -)?
R_OFFS	Yarıçap ölçümü: Aletin, iğne ortası ve alet ortası arasında kayması. Ön ayarlama: Değer girilmemiş (kaydırma = alet yarıçapı)	Alet kaydırma yarıçapı?
L_OFFS	Uzunluk ölçümü: Aletin, iğne üst kenarı ve alet alt kenarı arasında, offsetToolAxis 'e (114104) ek olarak kayması. Ön ayarlama: 0	Alet kaydırma uzunluğu?
LBREAK	Kırılma teşhisinde, alet uzunluğu L için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa, TNC aleti kilitler (L durumu). Giriş alanı: 0 ila 0,9999 mm	Kırılma toleransı: Uzunluk?
RBREAK	Kırılma teşhisinde, alet yarıçapı R için izin verilen sapma. Girilen değer aşılmışsa, TNC aleti kilitler (L durumu). Giriş alanı: 0 ila 0,9999 mm	Kırılma toleransı: Yarıçap?

5.2 Alet verileri

Alet tablolarını düzenleme

Program akışı için geçerli olan alet tablosu TOOL.T dosya adına sahiptir ve TNC:\table dizinine kaydedilmelidir.

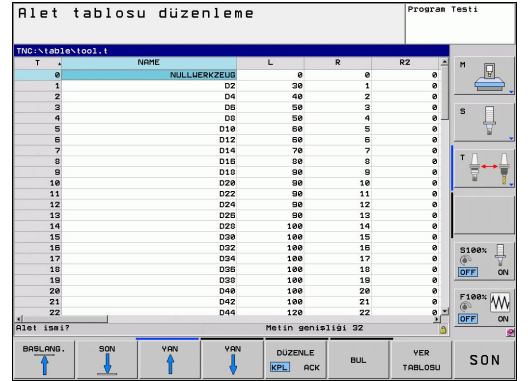
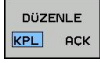
Arşivlediğiniz ya da program testi için devreye almak istediğiniz alet tablolarına, dilediğiniz şekilde sonu .T ile biten başka bir dosya adı verin. "Program testi" ve "Programlama" işletim türleri için TNC, standart olarak aynı şekilde "table" dizininde kayıtlı olan "simtool.t" alet tablosunu kullanır. Düzenleme için program testi işletim türünde ALET TABLOSU yazılım tuşuna basın.

TOOL.T alet tablosunu açın:

- İsteddiğiniz makine işletim türünü seçin



- Alet tablosunu seçin: ALET TABLOSU yazılım tuşuna basın
- DÜZENLE yazılım tuşunu "AÇIK" konuma getirin



Sadece belirli alet tiplerini göster (filtre ayarı)

- TABLO FİLTRESİ yazılım tuşuna basın (dördüncü yazılım çubuğu tuşu)
- İstenen alet tipini yazılım tuşu ile seçin: TNC, sadece seçilmiş tipin aletlerini gösterir.
- Filtreyi tekrar kaldırın: Önceden seçilmiş olan alet tipine yeniden basın ya da başka alet tipi seçin



Makine üreticisi, filtre fonksiyonunun fonksiyon çerçevesini makinenize uyarlar. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Alet tablosunun sütunlarını gizleme veya sıralama

Alet tablosunun gösterimini ihtiyaçlarınıza göre uyarlayabilirsiniz. Gösterilmemesi gereken sütunları kolayca gizleyebilirsiniz:

- ▶ SÜTUNLARI SIRALA/GİZLE yazılım tuşuna basın (dördüncü yazılım tuşu çubuğu)
- ▶ İstedığınız sütun ismini ok tuşlarıyla seçin
- ▶ SÜTUNU GİZLE yazılım tuşuna basarak bu sütunu tablo görünümünden kaldırın

Tablo sütunlarının gösterilme sırasını da değiştirebilirsiniz:

- ▶ "Önüne taşı:" diyalog alanıyla, tablo sütunlarının gösterilme sırasını değiştirebilirsiniz. **Mevcut sütunlar** içinde işaretlenen girdi bu sütunun önüne kaydırılır

Bağlı bir fare veya TNC klavyesi yoluyla formda gezinebilirsiniz. TNC klavyesiyle navigasyon:



- ▶ Giriş alanlarına geçmek için navigasyon tuşlarına basın. Bir giriş alanı içinde ok tuşlarıyla gezinebilirsiniz. Açılır menüleri GOTO tuşuyla açarsınız.



"sütun sayısını sabitle" fonksiyonuyla ekranın sol kenarında kaç sütun sabitleyeceğini (0 -3) belirleyebilirsiniz. Böylece, tabloda sağa gittiğinizde bile bu sütunlar gösterilir.

5.2 Alet verileri**İstediğiniz farklı bir alet tablosunu açın**

- Programlama işletim türünü seçin

**PGM
MGT**

- Dosya yönetimini çağırın
- Dosya tipi seçimini gösterin: TİP SEÇ yazılım tuşuna basın
- .T tipi dosyaları gösterin: GÖSTER .T yazılım tuşuna basın
- Bir dosya seçin veya yeni bir dosya ismi girin. ENT tuşu veya SEÇ yazılım tuşu ile onaylayın

Eğer bir alet tablosunu değiştirmek için açtıysanız, açık renkli alanı tabloda ok tuşlarıyla veya yazılım tuşlarıyla istenen pozisyona hareket ettirebilirsiniz. İstediğiniz pozisyonda kaydedilen değerlerin üzerine yazabilir veya yeni bir değer girebilirsiniz. Ek değiştirme fonksiyonlarını lütfen aşağıdaki tablodan alınız.

Eğer TNC, alet tablosundaki tüm pozisyonları aynı anda gösteremiyorsa, tablonun üst kısmındaki çubuk ">>" veya "<<" sembolünü gösterir.

Alet tablolar için düzenleme fonksiyonları	Yazılım tuşu
Tablo başlangıcını seçin	
Tablo sonunu seçin	
Önceki tablo sayfasını seçin	
Sonraki tablo sayfasını seçin	
Metin ya da sayı bul	
Satır başlangıcına geçiş	
Satır sonuna geçiş	
Açık renkli arka alanı kopyalayın	
Kopyalanan alanı ekleyin	
Girilebilen satır sayısını (aletler) tablo sonuna ekleyin	
Girilebilir alet numarası içeren satır ekleme	
Geçerli satırı (alet) silin	
Aletleri seçilebilir bir sütunun içeriğine göre sıralayın	
Bütün delicileri alet tablosunda göster	
Bütün frezeleri alet tablosunda göster	
Bütün dişli delicileri / dişli frezeleri alet tablosunda göster	
Bütün tuşları alet tablosunda göster	

5.2 Alet verileri

Alet tablosundan çıkın

- Dosya yönetimini çağırın ve farklı tipte bir dosya seçin, örn. bir çalışma programı

Alet tablolarını aktarma



Makine üreticisi TABLO AKTAR fonksiyonunu uyarlayabilir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

iTNC 530 cihazının alet tablosunu okuyup bir TNC 620 cihazına aktarırsanız, alet tablosunu kullanabilmek için önce formatı ve içeriği uyarlamanız gerekir. TNC 620 cihazında TABLO AKTAR fonksiyonu ile rahatlıkla alet tablosunu uyarlayabilirsiniz. TNC okunan alet tablosunun içeriğini TNC 620 cihazı için geçerli bir formata dönüştürür ve değişiklikleri seçilen dosyaya kaydeder. Aşağıda tarif edilen yönteme dikkat edin:

- iTNC 530'un alet tablosunu **TNC:\table** dizinine kaydedin
- İşletim türü programlama'yı seçin
- Dosya yönetimini seçin: PGM MGT tuşuna basın
- Açık renkli alanı, aktarmak istediğiniz alet tablosuna doğru hareket ettirin
- EK FONKSİYONLAR yazılım tuşunu seçin
- TABLO AKTAR yazılım tuşunu seçin: TNC, seçilen alet tablosunun üzerine yazılması gerekip gerekmediğini sorar
- Dosyanın üzerine yazmayın: KESİNTİ yazılım tuşuna basın veya
- Dosyanın üzerine yazın: TABLO FORMATINI UYARLA yazılım tuşuna basın
- Dönüştürülen tabloyu açın ve içeriği kontrol edin



Alet tablosunun **İsim** sütununda şu karakterlere izin verilir:
„ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ0123456789#
\$&~;-_“. TNC, aktarma işlemi esnasında alet adında yer alan bir virgülden bir noktaya dönüştürür.
TNC, TABLO AKTAR fonksiyonunu uygularken seçilen alet tablosunun üzerine yazar. Bu esnada TNC **.t.bak** dosya uzantısı ile bir yedek kopya oluşturur. Veri kaybını önlemek için orijinal alet tablonuzu aktarmadan önce yedekleyin!
Alet tablolarını TNC dosya yönetimi üzerinden nasıl kopyalayabileceğiniz "Dosya yönetimi" bölümünde açıklanmıştır (bkz. "Tablo kopyalama", Sayfa 108).
iTNC 530 alet tablolarının içe aktarılması sırasında TİP sütunu aktarılmaz.

Alet değiştiricisi için yer tablosu



Makine üreticisi, yer tablosunun fonksiyon çerçevesini makinenize uyarlar. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Otomatik alet değişimi için bir yer tablosuna ihtiyacınız vardır. Yer tablosunda alet değiştiricinizin atanmasını yönetirsiniz. Yer tablosu **TNC:\TABLE** dizininde bulunur. Makine üreticisi, yer tablosunun ismini, yolunu ve içeriğini uyarlayabilir. Gerekirse **TABLO FILTRESİ** menüsündeki yazılım tuşlarıyla farklı görünüm de seçebilirsiniz.

Yer tablosunu bir program akışı işletim türünde değiştirin



- Alet tablosunu seçin: ALET TABLOSU yazılım tuşuna basın
- Yer tablosunu seçin: YER TABLOSU yazılım tuşuna basın
- DÜZENLE yazılım tuşunu AÇIK olarak ayarlayın, bazen makinenizde gerekli veya mümkün olmayabilir: Makine el kitabınızı dikkate alın!

Alet tablosu düzenleme					Program Testi
T	NAME	L	R	R2	
0	NULLWERKZEUG	0	0	0	
1	D2	30	1	0	
2	D4	40	2	0	
3	D6	50	3	0	
4	D8	60	4	0	
5	D10	60	5	0	
6	D12	60	6	0	
7	D14	70	7	0	
8	D16	80	8	0	
9	D18	90	9	0	
10	D20	90	10	0	
11	D22	90	11	0	
12	D24	90	12	0	
13	D26	90	13	0	
14	D28	100	14	0	
15	D30	100	15	0	
16	D32	100	16	0	
17	D34	100	17	0	
18	D36	100	18	0	
19	D38	100	19	0	
20	D40	100	20	0	
21	D42	100	21	0	
22	D44	120	22	0	

5.2 Alet verileri

Programlama işletim türünde yer tablosunu seçme

PGM
MGT

- Dosya yönetimini çağırın
- Dosya tipi seçimini gösterin: HEPSINI GÖSTER yazılım tuşuna basın
- Bir dosya seçin veya yeni bir dosya ismi girin. ENT tuşu veya SEÇ yazılım tuşu ile onaylayın

Kısalt.	Girişler	Diyalog
P	Aletin alet tablasındaki yer numarası	-
T	Alet numarası	Alet numarası?
RSV	Yüzey tablası için yer rezervasyonu	Yer rezerv.: Evet=ENT/Hayır = NOENT
ST	Alet özel alettir (ST: für Special Tool = İng. Özel alet); eğer özel aletiniz yerleri, kendi yeri önünde ve arkasında bloke ederse, L sütunundaki ilgili yeri kilitleyin (Durum L)	Özel alet?
F	Aleti daima tablada aynı yerde değiştirin (F: für Fixed = İng. sabitlenmiş)	Sabit yer? Evet = ENT / Hayır = NO ENT
L	Yeri kilitleyin (L: für Locked = İng. kilitli, bakınız sütun ST)	Yer değiştirildi Evet = ENT / Hayır = NO ENT
DOC	TOOL.T'deki aletle ilgili yorum göstergesi	-
PLC	Bu alet yeriyle ilgili, PLC'ye aktarılması gereken bilgi	PLC Durumu?
P1 ... P5	Fonksiyon, makine üreticisi tarafından tanımlanır. Makine dokümantasyonuna dikkat edin	Değer?
PTYP	Alet tipi. Fonksiyon, makine üreticisi tarafından tanımlanır. Makine dokümantasyonuna dikkat edin	Yer tablosu için alet tipi?
LOCKED_ABOVE	Yüzey tablası: Yeri yukarıdan kilitleyin	Yeri yukarıdan kilitle?
LOCKED_BELOW	Yüzey tablası: Yeri alttan kilitleyin	Yeri alttan kilitle?
LOCKED_LEFT	Yüzey tablası: Yeri soldan kilitleyin	Yeri soldan kilitle?
LOCKED_RIGHT	Yüzey tablası: Yeri sağdan kilitleyin	Yeri sağdan kilitle?

Yer tabloları için düzenleme fonksiyonları	Yazılım tuşu
Tablo başlangıcını seçin	
Tablo sonunu seçin	
Önceki tablo sayfasını seçin	
Sonraki tablo sayfasını seçin	
Yer tablosunu sıfırlayın	
Alet numarası T sütununu sıfırlayın	
Satırın başlangıcına geçiş	
Satırın sonuna geçiş	
Alet değişim simülasyonu	
Aleti alet tablosundan seçin: TNC, alet tablosunun içeriğini açar. Ok tuşlarıyla aleti seçin, OK yazılım tuşuyla yer tablosuna aktarın	
Güncel alanda düzenle	
Görünümü sırala	



Makine üreticisi, çeşitli gösterge filtrelerinin fonksiyon, özellik ve tanımlamasını belirler. Makine el kitabınıza dikkat edin.

5.2 Alet verileri

Alet verilerini çağırma

Bir alet çağırmaı TOOL CALL alışma programında aşağıdaki girişlerle programlayın:

- Alet ağırmayı TOOL CALL tuşu ile seçin

TOOL
CALL

- **Alet numarası:** Aletin numarasını veya ismini girin. Aleti bir **TOOL DEF** tümcesi veya bir alet tablosunda belirlediniz. ALET ISMI yazılım tuşu ile isim girişine geçiş yapın. TNC, bir alet ismini otomatik olarak gösterge işaretine getirir. İsimler, TOOL.T alet tablosundaki bir girişi baz alır. Bir aleti diğerk düzeltme değerkleri ile birlikte çağırmak için alet tablosunda tanımlanan içeriğı ondalık bir noktaya göre girin. SEÇ yazılım tuşu ile bir pencereyi ekrana getirebilirsiniz, bu pencere üzerinden bir TOOL.T alet tablosunda tanımlı aleti seçebilirsiniz
- **X/Y/Z'ye paralel mil eksenı:** Alet eksenini girin
- **S mil devri:** Mil devrini dakikadaki dönüş cinsinden girin. Alternatif olarak, Vc kesit hızını [m/dak] tanımlayabilirsiniz. Daha sonra VC yazılım tuşuna basın
- **F beslemesi:** Besleme [mm/dak. veya 0,1 inç/dak.] bir konumlama tümcesine ya da bir **TOOL CALL** tümcesine yeni bir besleme programlayana kadar etki eder
- **Alet uzunluğı ls DL:** Alet uzunluğı için delta değeri
- **Alet yarıçapı ls DL:** Alet yarıçapı için delta değeri
- **Alet yarıçapı ls DR2:** Alet yarıçapı 2 için delta değeri

Örnek: Alet çağırma

Alet numarası 5, Z alet ekseninde, 2500 U/dak'lık bir mil devri ve 350 mm/dak'lık bir besleme ile çağrılır. Alet uzunluğu üst ölçüsü ve alet yarıçapı 2 0,2 veya 0,05 mm'dir, alet yarıçapı için alt ölçü 1 mm'dir.

```
20 TOOL CALL 5.2 Z S2500 F350 DL+0,2 DR-1 DR2+0,05
```

Lve R'nin önündeki **D** harfi delta değerini simgeler.

Alet tablolarında ön seçim

Eğer alet tablolarını kullanıyorsanız, bu durumda bir **TOOL DEF** tümcesi ile sonraki alet için bir ön seçim yaparsınız. Bunun için alet numarasını veya Q parametresi veya tırnak işareti içinde bir alet ismi girin.

5.2 Alet verileri

Alet seçimi



Alet değişimi makineye bağlı bir fonksiyondur. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Alet değişim pozisyonu

Alet değişim pozisyonu, çarpmasız gidilebilir olmalıdır. **M91** ve **M92** ek fonksiyonları ile makineye bağlı değişim pozisyonuna hareket edebilirsiniz. İlk alet çağırma işleminden önce **TOOL CALL 0** olarak programlayın, sonra TNC, mil eksenindeki sabitleme şaftını, alet uzunluğundan bağımsız olan bir pozisyona getirir.

Manuel alet değişimi

Manuel bir alet değişiminden önce mil durdurulur ve alet, alet değiştirme pozisyonuna getirilir:

- ▶ Alet değişim pozisyonuna programlanan şekilde gidin
- ▶ Program akışını kesin, bkz. "İşlemeyi yarıda kesme", Sayfa 480
- ▶ Aleti değiştirin
- ▶ Program akışına devam edin, bkz. "Yarıda kesme sonrasında program akışını devam ettirme", Sayfa 481

Otomatik alet değişimi

Otomatik alet değişiminde program akışı kesilmez. **TOOL CALL** ile yapılan bir alet çağırma TNC, alet tablasını değiştirir.

Bekleme süresi aşımında otomatik alet değişimi: **M101**

M101 makineye bağlı bir fonksiyondur. Makine el kitabınıza dikkat edin.

TNC, belirli bir bekleme süresinin ardından otomatik olarak bir yardımcı alet takabilir ve çalışmaya bununla devam edebilir. Bunun için **M101** ek fonksiyonunu etkinleştirin. **M101** etkisini **M102** ile tekrar kaldırabilirsiniz.

Alet tablosunun **TIME2** sütununa aletin bekleme süresini girin. Bu süre aşıldığında işleme bir yardımcı alet ile devam ettirilecektir. TNC **CUR_TIME** sütununa aletin güncel bekleme süresini kaydeder. Güncel bekleme süresi **TIME2** sütununda bulunan değeri aştığında, bekleme süresi dolduktan en geç bir dakika sonra, programın bir sonraki olası noktasında yardımcı alet takılır. Değişim, NC tümcesi tamamlandıktan sonra gerçekleştirilir.

TNC, alet değişimini otomatik olarak programın uygun bir yerinde gerçekleştirir. Otomatik alet değişimi şu koşullar altında gerçekleştirilmez:

- işlem döngüleri uygulandığında
- bir yarıçap düzeltmesi (**RR/RL**) etkinken
- **APPR** hareket fonksiyonunun hemen ardından
- **DEP** geriye hareket fonksiyonunun hemen öncesinde
- **CHF** ve **RND** fonksiyonlarının hemen öncesinde ve sonrasında
- makrolar uygulandığında
- bir alet değişimi gerçekleştirildiğinde
- **TOOL CALL** ya da **TOOL DEF'IN HEMEN ARDINDAN**
- SL döngüleri uygulandığında



Dikkat alet ve malzeme için tehlike!

TNC'nin aleti önce daima alet-eksen yönünde malzemeden uzaklaştırmasından dolayı özel aletler (örn. alın freze bıçağı) ile çalıştığınızda **M102** ile otomatik alet değişimini devre dışı bırakın.

Bekleme süresinin kontrol edilmesi ya da otomatik alet değişiminin hesaplanmasıyla, NC programından bağımsız olarak, işleme zamanı artabilir. İsteğe bağlı bir giriş elemanı olan **BT** (Block Tolerance) ile bu durumu etkileyebilirsiniz.

M101 fonksiyonunu girdiğinizde TNC diyalogu **BT** sorgusu ile devam ettirir. Burada otomatik alet değişiminin gecikmesine yönelik NC tümcelerin (1 - 100) adetini belirlersiniz. Bu şekilde elde edilen alet değişimi gecikme zamanı NC tümcelerin içeriğine bağlıdır (örneğin besleme, yol mesafesi). **BT**'yi tanımlamamanız durumunda, TNC 1 değerini ya da makine üreticisi tarafından belirlenen bir standart değeri kullanır.

5.2 Alet verileri



BT değerini ne kadar yükseltirseniz **M101** üzerinden gerçekleştirilen olası bir çalışma süresi uzatmasının etkisi de o kadar azalır. Otomatik alet değişiminin daha sonra gerçekleşeceği dikkate alınmalıdır!

BT için uygun çıkış değerini hesaplamak amacıyla **BT = 10 : NC tümcesinin saniye cinsinden ortalama işleme süresi** formülünü kullanın. Doğru olmayan sonucu yuvarlayın. Hesaplanan değer 100'den büyük olursa azami giriş değerini 100 olarak kullanın.

Bir aletin güncel bekleme süresini sıfırlamak istiyorsanız (örneğin bir kesme plakası değişimden sonra) **CUR_TIME** sütununa 0 değerini girin.

M101 fonksiyonu, döner aletleri simgeler ve dönme işletiminde mevcut değildir.

Yüzey normal vektörler ve**3D düzeltme içeren NC tümceleri için önkoşullar**

Yardımcı aletin etkin yarıçapı (+ **DR** orijinal aletin yarıçapından farklı olmamalıdır. Delta değerlerini (**DR**) ya alet tablosuna ya da **TOOL CALL** tümcesine girersiniz. Sapmalar durumunda TNC bir uyarı metni gösterir ve aleti değiştirmez. M fonksiyonunu **M107** ile bu uyarı metnini kapatır, **M108** ile tekrar etkinleştirirsiniz. Ayrıca bkz. "Üç boyutu alet düzeltmesi (yazılım seçeneği 2)", Sayfa 391.

Alet kullanım kontrolü



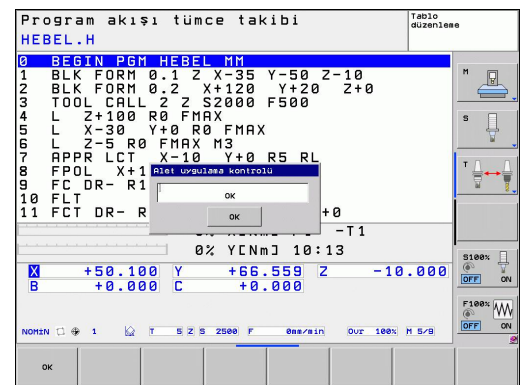
Alet uygulama kontrolünün fonksiyonu, makine üreticisi tarafından serbest bırakılmış olmalıdır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Alet kullanım kontrolünü gerçekleştirebilmek için, kontrol edilmesi gereken açık metin diyalog programı, **Program-Testi** işletim türünde tamamen simüle edilmiş olmalıdır.

Alet uygulama kontrolü uygulaması

ALET KULLANIM ve ALET KULLANIM KONTROLÜ yazılım tuşları ile, bir programı başlatmadan önce işleme işletim türünde, seçilen programda kullanılan aletlerin mevcut olup olmadıklarını ve yeterince bekleme sürelerine sahip olup olmadıklarını kontrol edebilirsiniz. TNC bu sırada bekleme süresi gerçek değerleri alet tablosundan, alet kullanma bilgisi nominal değerlerle karşılaştırır. TNC, ALET KULLANIM KONTROLÜ yazılım tuşuna basıldıktan sonra, kullanım kontrolü sonucunu bir açılır pencerede gösterir. Bilgi pencerelerini ENT tuşuyla kapatın.

TNC alet kullanım sürelerini **pgmname.H.T.DEP** uzantılı ayrı bir dosyada saklar. Üretilen alet kullanma dosyası aşağıdaki bilgileri içerir:



Sütun	Anlamı
TOKEN	TOOL: TOOL CALL başına alet kullanım süresi. Girişler kronolojik sıra diziliminde girilmiştir. TTOTAL: Bir aletin toplam kullanım süresi STOTAL: Alt programın çağırılması; kayıtlar kronolojik sıraya göre listelenmiştir TIMETOTAL: NC programının toplam çalışma süresi WTIME sütununa girilir. TNC, PATH sütununda ilgili NC programının yolunu kaydeder. TIME sütunu tüm TIME girişlerinin toplamını içerir (hızlı hareketler olmadan). TNC geri kalan tüm sütunları 0 getirir. - TNC, TOOLFILE: PATH sütununda program testini gerçekleştirmede kullandığınız alet tablosunun yol ismini kaydeder. Bu şekilde TNC, gerek alet kullanımı kontrolünde, program testini TOOL.T ile yapıp yapmadığınızı tespit edebilir.
TNR	Alet numarası (-1: Henüz bir alet değiştirilmedi)
IDX	Alet indeksi
İSİM	Alet tablosundan alet ismi
TIME	Saniye cinsinden alet kullanma süresi (besleme süresi)

5.2 Alet verileri

Sütun	Anlamı
WTIME	Saniye ile alet kullanım süresi (alet değişiminden alet değişimine toplam kullanım süresi)
RAD	Alet tablosundan alınan Alet yarıçapı R + Alet yarıçapı ölçüsü DR toplamı. Birim mm'dir
BLOK	TOOL CALL tümcesinin programlanmış olduğu satır numarası
PATH	■ TOKEN = TOOL: Etkin ana veya alt programın yol ismi ■ TOKEN = STOTAL: Alt programın yol ismi
T	Alet endeksi ile alet numarası
OVRMAX	Bir çalışma sırasında meydana gelen azami besleme üzerine yazma. Program testinde TNC 100 (%) değerini alır
OVRMIN	Bir çalışma sırasında meydana gelen asgari besleme üzerine yazma. Program testinde TNC -1 (%) değerini alır
NAMEPROG	■ 0: Alet numarası programlı ■ 1: Alet adı programlı

Palet dosyasındaki alet kullanma kontrolünde, iki olanak sunulur:

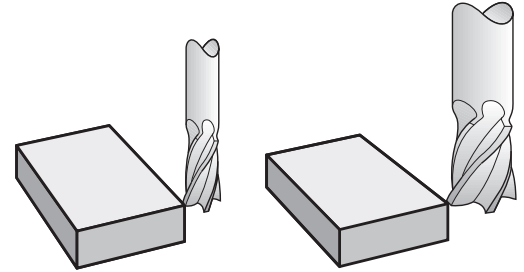
- Açık renkli alan, palet girişindeki palet dosyasında bulunmaktadır: TNC alet kullanım kontrolünü paletin tamamı için yapar.
- Açık renkli alan, program girişindeki palet dosyasında bulunmaktadır: TNC seçilen program için alet kullanım kontrolü yapar

5.3 Alet düzeltmesi

Giriş

TNC, alet hattının, alet uzunluğu düzeltme değerini ve çalışma düzlemindeki alet yarıçapını düzeltir.

Eğer çalışma programı doğrudan TNC'de ayarlanmışsa, alet yarıçap düzeltme sadece çalışma düzleminde etkilidir. TNC, bu sırada devir eksenleri dahil beş eksene kadar dikkate alır.



Alet uzunluğu düzeltmesi

Bir alet çalıştırdığınızda alet uzunluk düzeltmesi etki eder. Uzunluğu $L=0$ olan bir alet çağrılana kadar kaldırılır.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Eğer pozitif bir değere sahip bir uzunluk düzeltmesini **TOOL CALL 0** ile kaldırırsanız, aletin malzemeye olan mesafesi azalır.

TOOL CALL alet çağırma işleminden sonra aletin mil eksenindeki programlı yolu, eski ve yeni aletin uzunluk farkı kadar değişir.

Uzunluk düzeltmesinde hem **TOOL CALL** tümcesindeki hem de alet tablosundaki delta değerleri dikkate alınır.

Düzeltilme değeri = $L + DL_{TOOL CALL} + DL_{TAB}$ ile

L: Alet uzunluğu **L**; **TOOL DEF** tümcesinden veya alet tablosundan alınır

DL_{TOOL CALL}: **TOOL CALL 0** tümcesinden alınan uzunluk için **DL** üst ölçüsü

DL_{TAB}: Uzunluk için **DL** alet tablosundan alınan üst ölçü

5.3 Alet düzeltmesi

Alet yarıçap düzeltmesi

Bir alet hareketine yönelik program tümcesi şunları içerir:

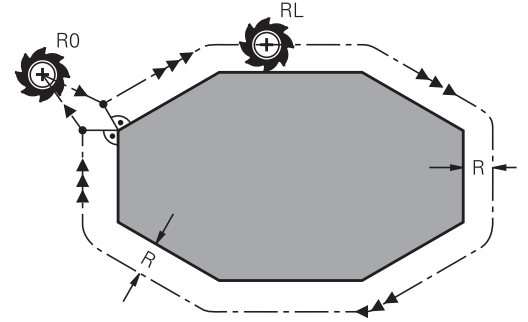
- **RL** veya **RR** (yarıçap düzeltmesi için)
- **R0**, (eğer herhangi bir yarıçap düzeltmesi yapmak gerekmiyorsa)

Yarıçap düzeltmesi, bir alet çağrılıp bir doğru tümcesi ile çalışma düzleminde **RL** veya **RR** ile hareket ettirilir ettirilmez etki eder.



TNC, yarıçap düzeltmeyi kaldırır, eğer:

- **R0** ile bir doğru tümcesi programlarsanız
- konturdan **DEP** fonksiyonu ile çıkarsanız
- bir **PGM CALL** programlarsanız
- **PGM MGT** ile yeni bir program seçerseniz



Uzunluk düzeltmesinde TNC, hem **TOOL CALL** tümcesindeki hem de alet tablosundaki delta değerlerini dikkate alır:

Düzeltilme değeri = $R + DR_{TOOL CALL} + DR_{TAB}$ ile

R: Alet yarıçapı **R**; **TOOL DEF** tümcesinden veya alet tablosundan alınır

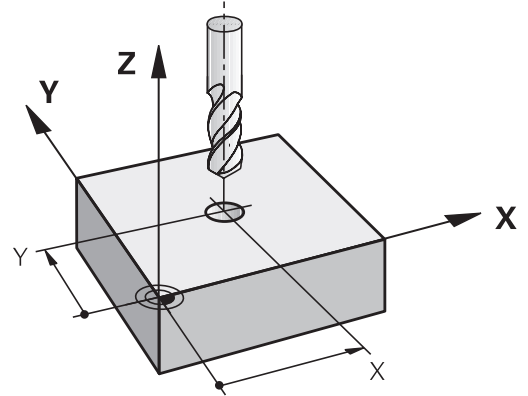
DR_{TOOL CALL}: **TOOL CALL** tümcesinden alınan yarıçap için **DR** üst ölçüsü

DR_{TAB}: Alet tablosundan alınan yarıçap için **DR** üst ölçüsü

Yarıçap düzeltmesiz hat hareketleri: **R0**

Alet, çalışma düzleminde orta noktası ile programlanan hat veya programlanan koordinatlar üzerinde hareket eder.

Uygulama: Delme, ön konumlama.



Yarıçap düzeltmeli hat hareketleri:RR ve RL

RR: Alet konturun sağına hareket eder

RL: Alet konturun soluna hareket eder

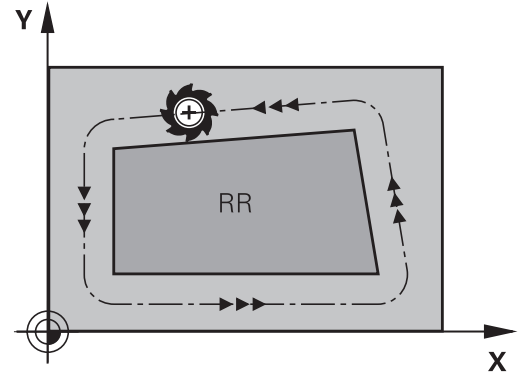
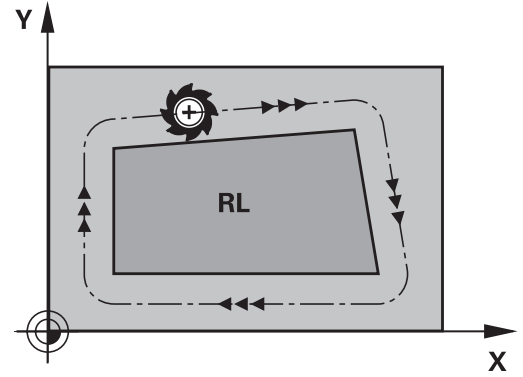
Alet orta noktası, programlanan kontur önünde bu alet yarıçapı mesafesine sahiptir. "Sağ" ve "sol" aletin durumunu, hareket yönünde, malzeme konturu boyunca tanımlar. Resimlere bakınız.



RR ve RL şeklinde farklı yarıçap düzeltmelerine sahip iki program tümcesi arasında çalışma düzleminde yarıçap düzeltmesiz (yani **R0** içeren) en az bir hareket tümcesi olmalıdır.

TNC bir yarıçapı, ilk defa programladığınız düzeltme tümcesinin sonunda etkinleştirir.

Yarıçap düzeltmeli ilk tümcede **RR/RL** ve **R0** ile yarıçap düzeltmesini kaldırma sırasında TNC, aleti daima programlanan başlangıç ve son noktasına dik olarak konumlandırır. Aleti, ilk kontur noktasının önüne veya son kontur noktasının arkasına konumlandırın, böylece kontur hasar görmez.

**Yarıçap düzeltmesi girişi**

Yarıçap düzeltmesini bir **L** tümcesine girersiniz. Hedef noktasının koordinatlarını girin ve ENT tuşu ile onaylayın

YARIÇAP DÜZLT.: RL/RR/DÜZELT. YOK.?

RL

- Programlanan konturdan alet hareketi, soldan: RL yazılım tuşuna basın veya

RR

- Programlanan konturdan alet hareketi, sağdan: RR yazılım tuşuna basın veya

ENT

- Yarıçap düzeltmesiz alet hareketi veya yarıçap düzeltmesini kaldırma: ENT tuşuna basın

END

- Tümceyi sonlandırma: END tuşuna basın

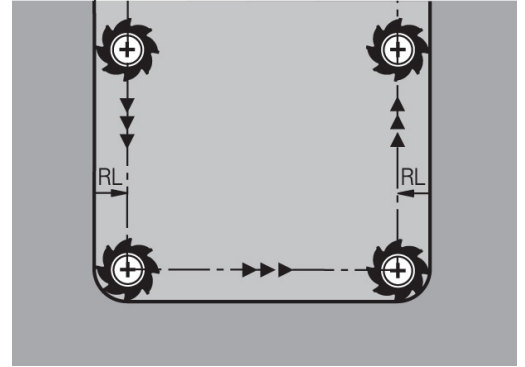
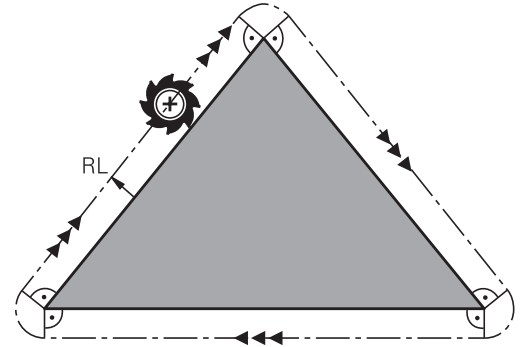
5.3 Alet düzeltmesi

Yarıçap düzeltmesi: Köşeleri işleme

- Dış köşeler
Bir yarıçap düzeltmesi programladıysanız, TNC, aleti bir geçiş dairesindeki dış köşelere sürer. Eğer gerekiyorsa, TNC beslemeyi dış köşelerde azaltır, örn. büyük yön değiştirmelerde.
- İç köşeler:
İç köşelerde TNC, alet merkezinin düzeltilmiş olarak hareket ettiği hatların kesişim noktasını hesaplar. Bu noktadan itibaren alet sonraki kontur elemanı boyunca hareket eder. Böylece malzeme iç köşelerde hasar görmez. Buradan çıkan sonuç; alet yarıçapı belirli bir kontur için istenen büyüklükte seçilemez.

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Başlangıç ve son noktalarını iç hat çalışmada bir kontur köşe noktasına koymayın, aksi halde kontur hasar görebilir.



6

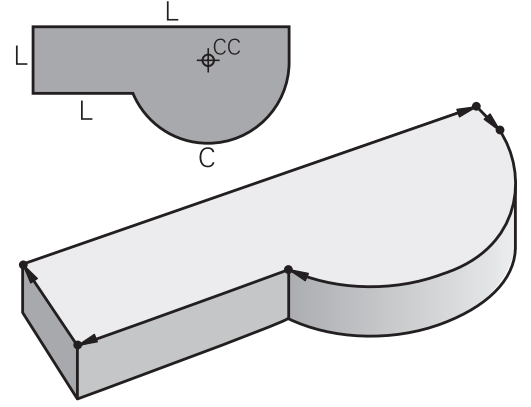
**Programlama:
Konturları
programlama**

6.1 Alet hareketleri

6.1 Alet hareketleri

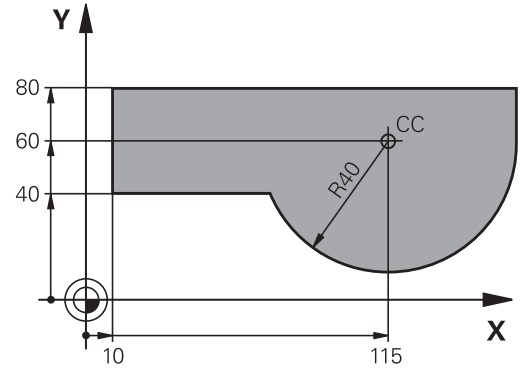
Hat fonksiyonları

Bir malzeme konturu, alışılmış şekilde doğrular ve yaylar gibi birden fazla kontur elemanını biraraya getirir. Hat fonksiyonları ile **doğrular** ve **yaylar** için olan alet hareketlerini programlarsınız



FK serbest kontur programlama (Advanced programming features yazılım seçeneği)

Eğer NC tarafından ölçülmüş hiçbir çizim yoksa ve ölçü girişleri NC programı için tamamlanmamışsa, malzeme konturunu serbest kontur programlama ile programlayın. TNC, eksik girişleri hesaplar. FK programlama ile de **doğrular** ve **yaylar** için alet hareketleri programlarsınız.



Ek fonksiyonlar M

TNC ek fonksiyonları ile kumanda edersiniz:

- program akışı, örn. program akışındaki bir kesinti
- Mil devri ve soğutucu maddenin açılması ve kapatılması gibi makine fonksiyonları
- aletin hat davranışı

Alt programlar ve program bölüm tekrarları

Tekrarladığınız çalışma adımlarını sadece bir defa alt program veya program bölümü tekrarı olarak girin. Eğer bir program bölümünü sadece belirli koşullar altında uygulamak isterseniz, bu program adımlarını bir alt programda belirleyin. Ek olarak bir çalışma programı diğer bir programı çağırabilir ve uygulayabilir.

Alt programlarla programlama ve program bölümü tekrarları 7. bölümde açıklanmıştır.

Programlama: Q Parametresi

İşleme programında Q parametreleri sayı değerleri yerine bulunurlar: Bir Q parametresine başka bir yerde bir sayı değeri düzenlenir. Q parametreleri ile program akışını kumanda eden veya bir kontur tanımlayan matematiksel fonksiyonları programlayabilirsiniz.

Ek olarak Q parametresi programlama ölçümleri yardımıyla 3B tarama sistemi ile program akışı sırasında uygulayabilirsiniz.

Q parametresi ile programlama 8. bölümde açıklanmıştır.

6.2 Hat fonksiyonlarına ilişkin temel bilgiler

Bir çalışma için alet hareketini programlayın

Eğer bir çalışma programı oluştursanız, sırasıyla hat fonksiyonlarını, malzeme konturunun tekil elemanları için programlayın. Bunun için ölçü çiziminden alınan **kontur elemanlarının son noktalarının koordinatlarını** her zamanki gibi girin. TNC, bu koordinat girişlerinden alet verilerinden ve yarıçap düzeltmeden aletin gerçek hareket yolunu tanımlar.

TNC, bir hat fonksiyonu program tümcesinde programladığınız tüm makine eksenlerinde eş zamanlı hareket eder.

Hareketler makine eksenlerine paralel

Program tümcesi bir koordinat bilgisi içerir: TNC aleti programlı makine eksenine paralel sürer

Makinenizin konstrüksiyonuna bağlı olarak işleme sırasında ya alet ya da makine tezgahı gerili malzeme ile hareket eder. Hat hareketi programlamada, alet hareket ediyormuş gibi yapın.

Örnek:

50 L X+100

50	Tümce no
L	"Doğru " hat fonksiyonu
X+100	Son nokta koordinatları

Alet Y ve Z koordinatlarını içerir ve X=100 pozisyonuna hareket eder. Bakınız resim.

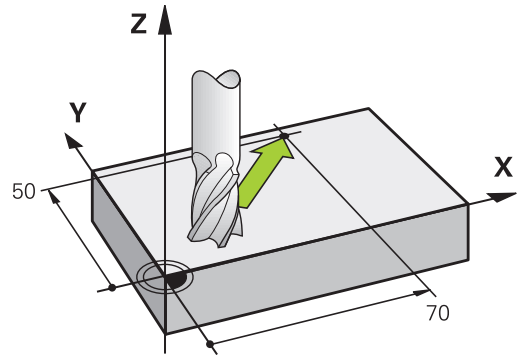
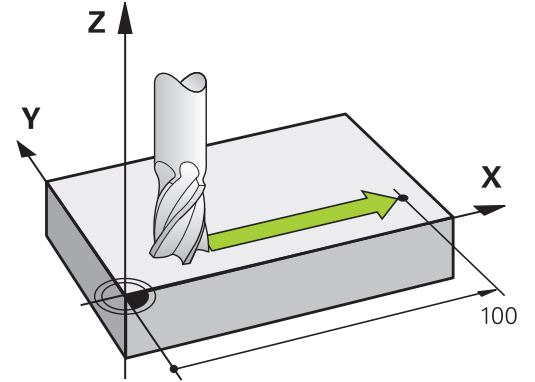
Ana düzlemlerdeki hareketler

Program tümcesi iki koordinat bilgisi içerir: TNC aleti programlı düzlemde sürer

Örnek

L X+70 Y+50

Alet Z koordinatını içerir ve XY düzleminde X=70, Y=50 pozisyonuna hareket eder. Bakınız resim.

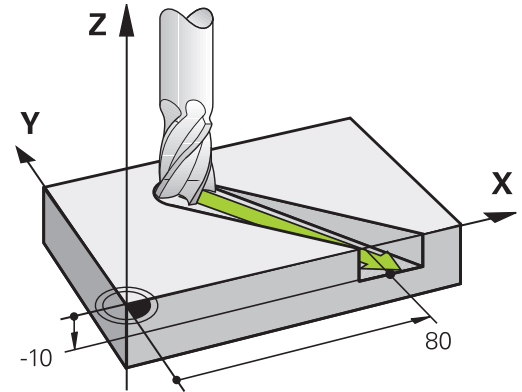


Üç boyutlu hareket

Program tümcesi üç koordinat bilgisi içerir: TNC aleti programlı konuma hacimsel olarak sürer.

Örnek

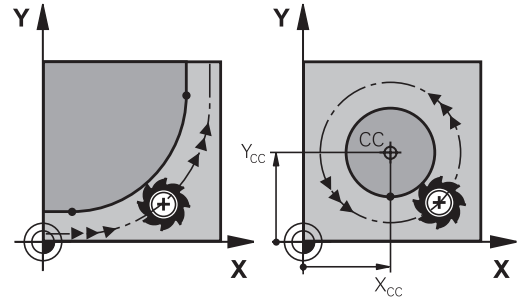
L X+80 Y+0 Z-10

**Daireler ve yaylar**

Daire hareketlerinde TNC iki makine eksenini aynı anda sürer: Alet işleme parçasına bir dairesel hatta göreli olarak hareket eder. Dairesel hareketler için daire merkezi CC'yi girebilirsiniz.

Yaylara yönelik hat fonksiyonlarıyla ana düzlemde daireler programlarsınız: Ana düzlem TOOL CALL alet çağrısında, mil ekseninin belirlenmesiyle tanımlanır:

Mil eksenini	Ana düzlem
Z	XY, ayrıca UV, XY, UY
Y	ZX, ayrıca WU, ZU, WX
X	YZ, ayrıca VW, YW, VZ



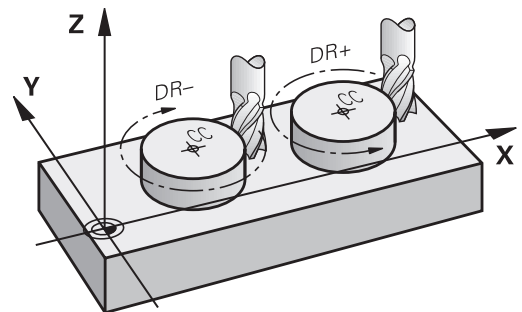
Ana düzleme paralel olmayan daireleri "Çalışma düzlemini çevir" fonksiyonu ile (bakınız Döngüler Kullanıcı El kitabı, Döngü 19, ÇALIŞMA DÜZLEMİ), veya Q parametreleri ile programlayabilirsiniz (bkz. "Prensip ve fonksiyon genel bakışı", Sayfa 240).

Daire hareketlerinde dönüş yönü DR

Diğer kontur elemanlarına doğru yapılan tanjant geçişsiz daire hareketlerinde dönüş mantığını aşağıdaki gibi girin:

Saat yönünde dönüş: DR-

Saat yönünün tersine dönüş: DR+



6.2 Hat fonksiyonlarına ilişkin temel bilgiler

Yarıçap düzeltmesi

Yarıçap düzeltmesi, ilk kontur elemanına hareket ettiğiniz tümcede yer almalıdır. Yarıçap düzeltmesini bir tümcede bir çember için etkileştiremezsiniz. Bunu önce doğrusal bir tümce için (bkz. "Hat hareketler - dik açılı koordinatlar", Sayfa 186) veya yaklaşma tümcesinde (APPR tümcesi, bkz. " Konturdan çıkma", Sayfa 178) programlayın.

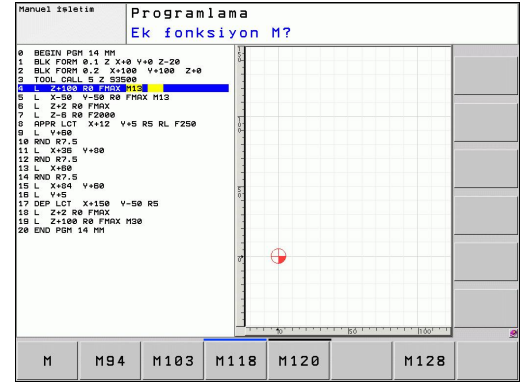
Ön pozisyonlama

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Aleti, bir çalışma programı başlangıcı için alet ve malzeme hasarı kapalı olacak şekilde konumlayın.

Program tümcelerinin hat fonksiyon tuşları ile ayarlanması

Gri renkli hat fonksiyon tuşları ile Açık Metin diyalogunu açın. TNC, sırayla tüm bilgileri sorar ve program tümcesini çalışma programına ekler.



Örnek – Bir doğrunun programlanması

- Programlama diyalogunu açın: Örn. doğru

KOORDİNATLAR?

- Doğrunun son noktasına ait koordinatları girin, örn. X'de -20

KOORDİNATLAR?

- Doğrunun son noktasına ait koordinatları girin, örn. Y'de 30, ENT tuşu ile onaylayın

YARIÇAP DÜZELT.: RL/RR/DUZELT. YOK?

- Yarıçap düzeltmesini seçin: Örn. R0 yazılım tuşuna basın, alet düzeltilmeden hareket eder

BESLEME F=? / F MAX = ENT

- **100** değerini girin (Besleme örn. 100 mm/dk; İNÇ programlamasında: 100 girilmesi 10 inç/dakikaya denktir) ve ENT tuşuyla onaylayın veya



- hızlı harekette sürün : FMAX yazılım tuşuna basın, ya da



- **TOOL CALL** tümcesinde tanımlanmış olan besleme ile hareket edin: FAUTO yazılım tuşuna basın

EK FONKSİYON M?

- **3** (Ek fonksiyon örn. M3) girin ve diyalogu ENT tuşu ile kapatın

Çalışma programındaki satır

L X-20 Y+30 R0 FMAX M3

6.3 Konturdan çıkma

6.3 Konturdan çıkma

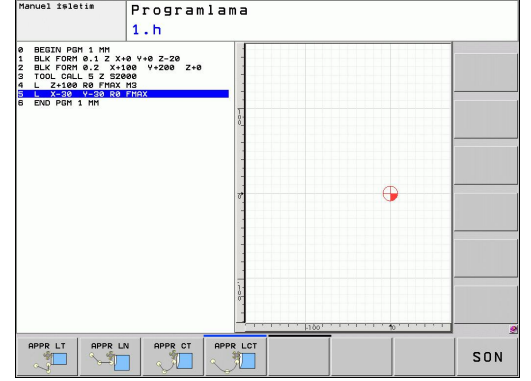
Genel bakış: Kontura hareket ve konturdan çıkış için hat formları

APPR (İng. approach = yaklaşma) ve DEP (İng. departure = çıkış) fonksiyonları APPR/DEP tuşu ile etkinleştirilir. Daha sonra alttaki hat formlarını yazılım tuşları ile seçin:

Fonksiyon	Kalkış	Çıkış
Tanjant bağlantısı içeren doğru		
Kontur noktasına dik doğru		
Tanjant bağlantısı ile çember		
Kontura tanjant bağlantısı içeren çember, kontur dışındaki yardımcı bir noktaya tanjant doğru parçası üzerinde gidiş ve çıkış		

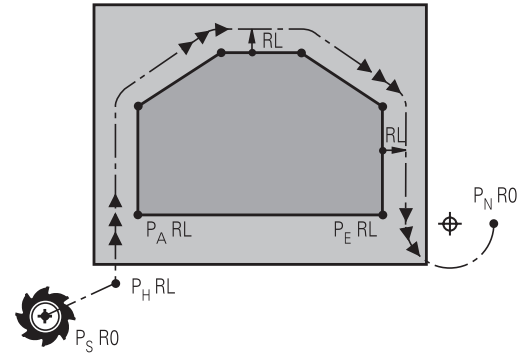
Cıvata hattına hareket edin ve çıkın

Bir cıvata hattına hareket ederken veya hattı çıkarken (Heliks) alet cıvata hattı uzatmada hareket eder ve konturdaki tanjant çember üzerinde kesişir. Bunun için APPR CT veya DEP CT fonksiyonunu kullanın.



Gidiş ve çıkışlarda önemli pozisyonlar

- Başlangıç noktası P_S
Bu pozisyonu APPR tümcesinden hemen önce programlarsınız. P_S kontur dışında yer alır ve yarıçap düzeltmesi olmadan (R0) yaklaşılır.
- P_H yardımcı noktasına
Yaklaşma ve uzaklaşma, bazı hat formlarında bir yardımcı nokta P_H üzerinden uygulanır, TNC bu noktayı APPR ve DEP tümcesi girişlerinden hesaplar. TNC, güncel pozisyondan en son programlanan beslemedeki P_H yardımcı noktasına hareket eder. **FMAX** yaklaşma fonksiyonundan önce son konumlandırma tümcesine (hızlı hareketle konumlandırma) programladıysanız TNC de, P_H yardımcı noktasına hızlı harekette sürer
- İlk kontur noktası P_A ve son kontur noktası P_E
 P_A ilk kontur noktasını APPR tümcesinde, P_E son kontur noktasını ise herhangi bir hat fonksiyonunda programlarsınız. Eğer APPR tümcesi Z koordinatını da içeriyorsa, TNC aleti önce çalışma düzleminde P_H 'ye ve oradan da alet ekseninde girilen derinliğe hareket ettirir.
- Son nokta P_N
 P_N pozisyonu konturun dışında yer alır ve DEP tümcesindeki girişlerinizden alınır. Eğer DEP tümcesi Z koordinatını da içeriyorsa, TNC aleti önce çalışma düzleminde P_H 'ye ve oradan da alet ekseninde girilen yüksekliğe hareket ettirir.



Kısa tanım	Anlamı
APPR	İng. APPRoach = Gidiş
DEP	İng. DEParture = Çıkış
L	İng. Line = Doğru
C	İng. Circle = Daire
T	Tanjant (sürekli, düz geçiş
N	Normaller (dik)



Gerçek pozisyondan yardımcı nokta P_H 'ye konumlanmada TNC, programlanan konturun hasar görüp görmeyeceğini kontrol etmez. Bunu test grafiği ile deneyin!

APPR LT, APPR LN ve APPR CT fonksiyonlarında TNC gerçek pozisyondan yardımcı nokta P_H 'ye en son programlanan besleme/hızlı hareket ile hareket eder. APPR LCT fonksiyonunda TNC, yardımcı nokta P_H 'ye APPR tümcesinde programlanan beslemeyle yaklaşır. Eğer gidiş tümcesinden önce hiçbir besleme programlanmadıysa, TNC bir hata mesajı verir.

6.3 Konturdan çıkma**Kutupsal koordinatlar**

Aşağıdaki gidiş/çıkış fonksiyonları için kontur noktalarını kutupsal koordinatlar üzerinden programlayabilirsiniz:

- APPR LT, APPR PLT'ye dönüşür
- APPR LN, APPR PLN'ye dönüşür
- APPR CT, APPR PCT'ye dönüşür
- APPR LCT, APPR PLCT'ye dönüşür
- DEP LCT, DEP PLCT'ye dönüşür

Bunun için yazılım tuşu ile bir gidiş veya çıkış fonksiyonu seçtikten sonra turuncu P tuşuna basın.

Yarıçap düzeltmesi

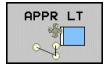
Yarıçap düzeltmesini ilk kontur noktası P_A ile APPR tümcesinde programlarsınız. DEP tümceleri yarıçap düzeltmesini kaldırır!

Yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma: R0 APPR tümcesinde programladıysanız TNC, aleti $R = 0$ mm ve yarıçap düzeltmesi RR olan bir alet gibi sürer! Böylece TNC'nin aleti kontura ve konturdan hareket ettirdiği APPR/DEP LN ve APPR/DEP CT fonksiyonlarındaki yönü belirlenmiştir. Ek olarak ilk hareket tümcesinde APPR'ye göre çalışma düzleminin her iki koordinatını programlayabilirsiniz

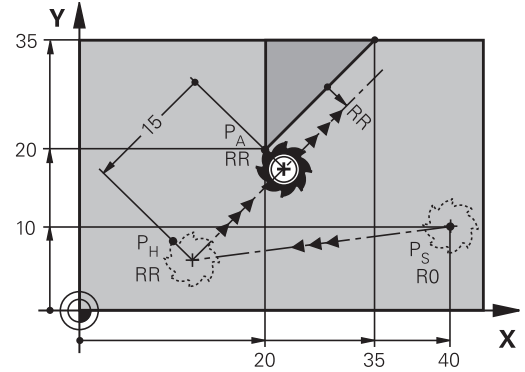
Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde yaklaşma: APPR LT

TNC, aleti bir başlangıç noktası P_S 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Buradan sonra alet bir doğru üzerinde ilk kontur noktası P_A 'ya yaklaşır. Yardımcı nokta P_H 'nin LEN mesafesi ilk kontur noktası P_A 'ya kadardır.

- İstenen hat fonksiyonu: P_S başlangıç noktasına yaklaşma
- Diyaloğu APPR/DEP ve yazılım tuşu APPR LT ile açın:



- İlk kontur noktası P_A 'nın koordinatları
- LEN: Yardımcı nokta P_H 'nin ilk kontur noktası P_A 'ya mesafesi
- İşleme için RR/RL yarıçap düzeltmesi



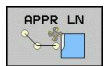
NC örnek tümceleri

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S 'ye yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma
8 APPR LT X+20 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P_A , yarıçap düzeltmesi RR ile, mesafe P_H ile P_A : LEN=15
9 L X+35 Y+35	İlk kontur elemanının son noktası
10 L ...	Sonraki kontur elemanı

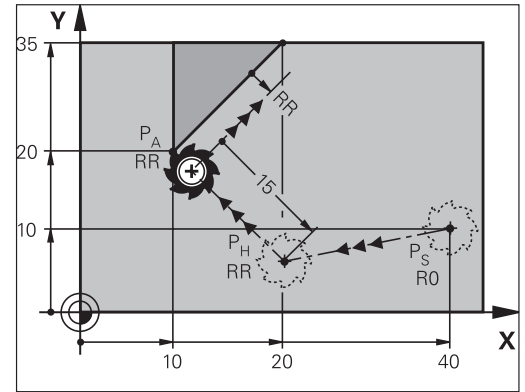
Bir doğru üzerinde ilk kontur noktasına dik olarak yaklaşma: APPR LN

TNC, aleti bir başlangıç noktası P_S 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Alet, buradan sonra bir doğru üzerinde dik olarak ilk kontur noktası P_A 'ya yaklaşır. Yardımcı nokta P_H 'nin ilk kontur noktası P_A 'ya olan mesafesi LEN + alet yarıçapı kadardır.

- İstenen hat fonksiyonu: P_S başlangıç noktasına yaklaşma
- Diyaloğu APPR/DEP ve yazılım tuşu APPR LN ile açın:



- İlk kontur noktası P_A 'nın koordinatları
- Uzunluk: Yardımcı nokta P_H 'nin mesafesi. LEN'i daima pozitif girin!
- İşleme için RR/RL yarıçap düzeltmesi



NC örnek tümceleri

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S 'e yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma
8 APPR LN X+10 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P_A , yarıçap düzeltmesi RR ile
9 L X+20 Y+35	İlk kontur elemanının son noktası
10 L ...	Sonraki kontur elemanı

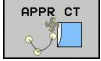
6.3 Konturdan çıkma

Teğetsel bağlantılı bir yaya yaklaşma: APPR CT

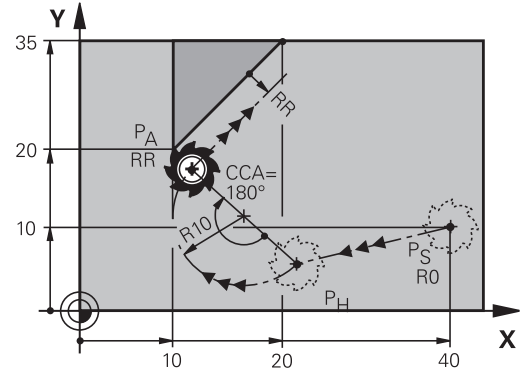
TNC, aleti bir başlangıç noktası P_S 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Buradan itibaren ilk kontur elemanına teğet geçen bir çember üzerinde ilk kontur noktası P_A 'yı hareket ettirir.

P_H 'den P_A 'ya kadar giden çember, yarıçap R ve merkez açısı CCA ile belirlenmiştir. Çember dönüş yönü, ilk kontur elemanının akışı ile verilir.

- İstenen hat fonksiyonu: P_S başlangıç noktasına yaklaşma
- Diyaloğu APPR/DEP ve yazılım tuşu APPR CT ile açın:



- P_A ilk kontur noktasının koordinatları
- Çemberin yarıçapı R
 - Yarıçap düzeltmesi ile tanımlanan malzeme tarafından yaklaşma: R 'yi pozitif girin.
 - Malzeme tarafından yaklaşma: R 'yi negatif girin.
- Çemberin CCA merkez açısı
 - CCA 'yı sadece pozitif girin
 - Maksimum giriş değeri 360°
- İşleme için RR/RL yarıçap düzeltmesi



NC örnek tümceleri

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S 'e yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma
8 APPR CT X+10 Y+20 Z-10 CCA180 R+10 RR F100	P_A , yarıçap düzeltmesi RR ile, yarıçap $R=10$
9 L X+20 Y+35	İlk kontur elemanının son noktası
10 L ...	Sonraki kontur elemanı

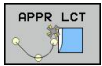
Teğetsel bağlantılı bir çember üzerinde kontura ve doğru parçasına yaklaşma: APPR LCT

TNC, aleti bir başlangıç noktası P_S 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Alet, buradan sonra çember üzerinde ilk kontur noktasına P_A yaklaşır. APPR tümcesinde programlanan besleme, TNC'nin hareket tümcesinde gittiği tüm mesafe için etkilidir (Mesafe $P_S - P_A$).

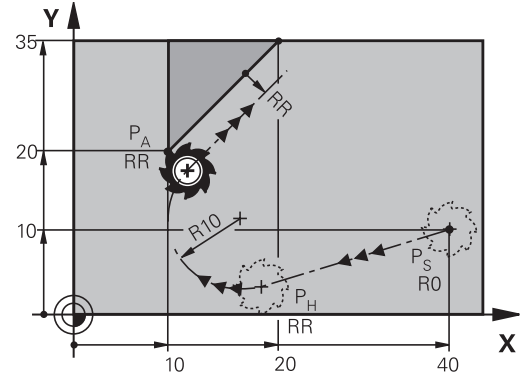
Eğer hareket tümcesindeki üç ana eksenin koordinatları X, Y ve Z programlandıysa, TNC APPR tümcesi tarafından tanımlanan pozisyonun önüne üç eksenin tümünde eş zamanlı olarak yardımcı nokta P_H 'ye ve daha sonra P_H 'den P_A 'ya doğru sadece çalışma düzleminde hareket eder.

Çember, hem $P_S - P_H$ doğrularını hem de ilk kontur elemanına teğetsel olarak bağlanır. Böylece R yarıçapı ile tam olarak belirlenir.

- İstenen hat fonksiyonu: P_S başlangıç noktasına yaklaşma
- Diyaloğu APPR/DEP ve yazılım tuşu APPR LCT ile açın:



- P_A ilk kontur noktasının koordinatları
- Çemberin yarıçapı R. R'yi pozitif girin
- İşleme için RR/RL yarıçap düzeltmesi



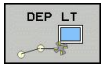
NC örnek tümceleri

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S 'e yarıçap düzeltmesi olmadan yaklaşma
8 APPR LCT X+10 Y+20 Z-10 R10 RR F100	P_A , yarıçap düzeltmesi RR ile, yarıçap R=10
9 L X+20 Y+35	İlk kontur elemanının son noktası
10 L ...	Sonraki kontur elemanı

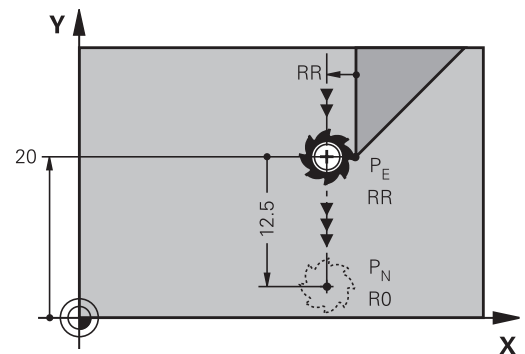
Teğetsel bağlantılı bir doğru üzerinde uzaklaşma: DEP LT

TNC, aleti bir doğru üzerinde son kontur noktası P_E 'den son nokta P_N 'ye hareket ettirir. Doğru, son kontur elemanının uzantısında yer alır. P_N , P_E 'ye LEN mesafesi kadar uzaktır.

- Son kontur elemanını, P_E son noktası ve yarıçap düzeltme ile programlayın
- Diyaloğu APPR/DEP ve yazılım tuşu DEP LT ile açın:



- LEN: Son nokta P_N 'nin son kontur elemanına olan mesafesi P_E 'yi girin



NC örnek tümceleri

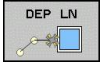
23 L Y+20 RR F100	Son kontur elemanı: Yarıçap düzeltmesiyle P_E
24 DEP LT LEN12.5 F100	LEN=12,5 mm kadar geri hareket edin
25 L Z+100 FMAX M2	Z içeri sürme, geri gitme, program sonu

6.3 Konturdan çıkma

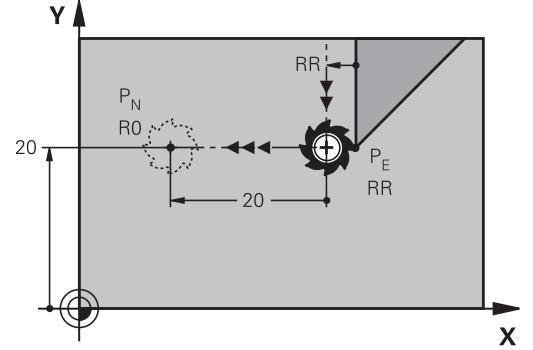
İlk kontur noktasına dik olan bir doğru üzerinde uzaklaşma: DEP LN

TNC, aleti bir doğru üzerinde son kontur noktası P_E 'den son nokta P_N 'ye hareket ettirir. Doğru, son kontur noktası P_E 'den dik olarak uzaklaşır. P_N 'nin P_E 'ye olan mesafesi, $LEN +$ alet yarıçapı kadardır.

- Son kontur elemanını, P_E son noktası ve yarıçap düzeltme ile programlayın
- Diyaloğu APPR/DEP ve yazılım tuşu DEP LN ile açın:



- LEN: Son nokta P_N mesafesini girin Önemli: LEN değerini pozitif girin!

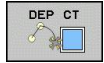
**NC örnek tümceleri**

23 L Y+20 RR F100	Son kontur elemanı: Yarıçap düzeltmesiyle P_E
24 DEP LN LEN+20 F100	LEN=20 mm kadar dik olarak konturdan geriye hareket ettirin
25 L Z+100 FMAX M2	Z'yi serbest hareket ettirme, geri gitme, program sonu

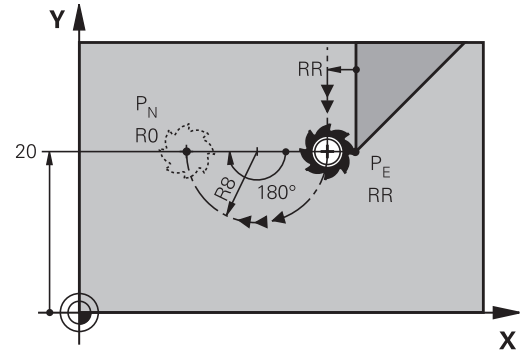
Teğetsel bağlantılı bir çember üzerinde uzaklaşma: DEP CT

TNC, aleti bir çember üzerinde son kontur noktası P_E 'den son nokta P_N 'ye hareket ettirir. Çember tanjantlı olarak son kontur elemanına bağlanır.

- Son kontur elemanını, P_E son noktası ve yarıçap düzeltme ile programlayın
- Diyaloğu APPR/DEP ve yazılım tuşu DEP CT ile açın:



- Çemberin CCA merkez açısı
- Çemberin yarıçapı R
 - Alet, malzemedan çıkarken, yarıçap düzeltmesi ile belirlenen tarafa doğru hareket etmelidir: R'yi pozitif girin
 - Alet, malzemedan çıkarken, malzemenin yarıçap düzeltmesi ile belirlenen **karşı** tarafına doğru hareket etmelidir: R'yi negatif girin



NC örnek tümceleri

23 L Y+20 RR F100	Son kontur elemanı: Yarıçap düzeltmesiyle P_E
24 DEP CT CCA 180 R+8 F100	Orta nokta açısı=180°, Çember yarıçapı=8 mm
25 L Z+100 FMAX M2	Z'yi serbest hareket ettirme, geri gitme, program sonu

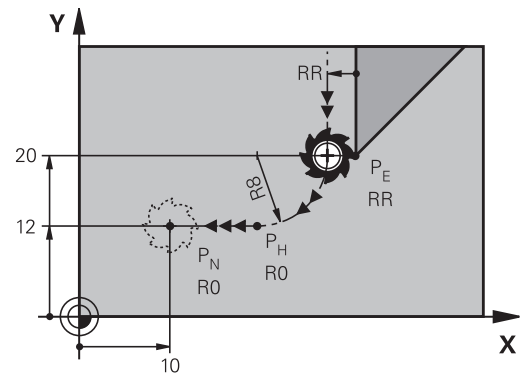
Kontura ve doğru parçasına teğetsel bağlantısı olan bir çemberde uzaklaşma: DEP LCT

TNC aleti, çember üzerinde son kontur noktası P_E 'den yardımcı bir P_H noktasına hareket ettirir. Alet, buradan sonra bir doğru üzerinde son nokta P_N 'ye hareket eder. Son kontur elemanının ve $P_H - P_N$ doğrusunun çember ile teğetsel geçişleri bulunur. Böylece çember R yarıçapı ile tam olarak belirlenir.

- Son kontur elemanını, P_E son noktası ve yarıçap düzeltme ile programlayın
- Diyaloğu APPR/DEP ve yazılım tuşu DEP LCT ile açın:



- Son nokta P_N 'nin koordinatlarını girin
- Çemberin yarıçapı R. R'yi pozitif girin



NC örnek tümceleri

23 L Y+20 RR F100	Son kontur elemanı: Yarıçap düzeltmesiyle P_E
24 DEP LCT X+10 Y+12 R+8 F100	P_N koordinatları, çember yarıçapı=8 mm
25 L Z+100 FMAX M2	Z'yi serbest hareket ettirme, geri gitme, program sonu

6.4 Hat hareketler - dik açılı koordinatlar

Hat hareketlerine genel bakış

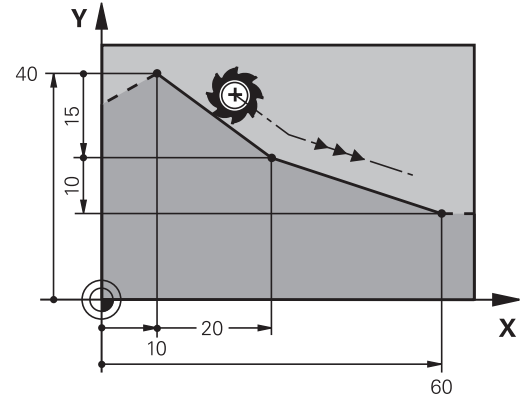
Fonksiyon	Hat fonksiyonu tuşu	Alet hareketi	Gereken girişler	Sayfa
Ldoğrusu İng.: Line		Doğru	Doğru son noktasının koordinatları	187
Şev: CHF İng.: CHamFer		İki doğru arasındaki şev	Faz uzunluğu	188
Daire merkezi CC; İng.: Circle Center		Yok	Daire merkezi koordinatlar veya kutuplar	190
Yay C İng.: Circle		CC daire merkezi çevresinde, daire yayı son noktasına kadar çember	Daire son noktası koordinatları, dönüş yönü	191
Yay CR İng.: Circle by Radius		Belirli yarıçap ile çember	Daire son noktası koordinatları, dönüş yönü	192
Yay CT İng.: Circle Tangential		Önceki ve sonraki kontur elemanındaki tanjantlı bağlantı içeren çember	Doğru son noktasının koordinatları	194
Köşe yuvarlama RND engl.: RouNDing of Corner		Önceki ve sonraki kontur elemanına teğetsel bağlantı içeren çember	Köşe yarıçapı R	189
Serbest kontur programlama FK		Önceki kontur elemanındaki istenen bağlantıyı içeren doğru veya çember	bkz. "Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)", Sayfa 205	209

L doğrusu

TNC, aleti bir doğru üzerinde güncel pozisyonundan doğrunun son noktasına getirir. Başlangıç noktası, önceki tümcenin son noktasıdır.



- Koordinatlar doğrunun son noktasına ait, eğer gerekiyorsa
- Yarıçap düzeltmesi RL/RR/R0
- Besleme F
- M ek fonksiyonu



NC örnek tümceleri

7 L X+10 Y+40 RL F200 M3

8 L IX+20 IY-15

9 L X+60 IY-10

Gerçek pozisyonu devralma

Bir doğru tümcesini (L tümcesi) "GERÇEK POZISYONU DEVRAL" tuşu ile de oluşturabilirsiniz:

- Aleti, manuel işletim türünde, alınması gereken pozisyona getirin
- Ekran görünümünü, Programı kaydet/düzenle olarak değiştirin
- L tümcesinin eklenmesi gereken program tümcesini seçin



- "GERÇEK POZISYONU AL" tuşuna basın: TNC, gerçek pozisyon koordinatları ile birlikte bir L tümcesi oluşturur

İki doğru arasına şev ekleyin

İki doğrunun kesişmesi sonucu oluşan kontur köşelerini bir şev ile donatabilirsiniz.

- Doğru tümcelerinde, **CHF** tümcesinden önce ve sonra şevin uygulandığı düzlemin her iki koordinatını programlayın
- Yarıçap düzeltmesi, **CHF** tümcesinden önce ve sonra aynı olmalıdır
- Şev, güncel alet ile uygulanabilir olmalıdır



- **Şevleme parçası:** Şevin uzunluğu, gerekli durumda:
- **Besleme F** (sadece **CHF**- tümcesinde etkilidir)

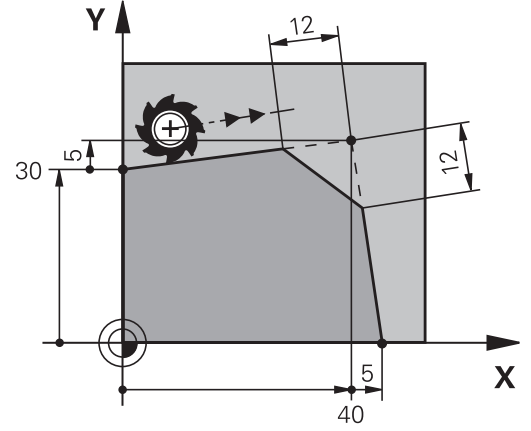
NC örnek tümceleri

7 L X+0 Y+30 RL F300 M3

8 L X+40 IY+5

9 CHF 12 F250

10 L IX+5 Y+0



Bir kontura **CHF** tümcesi ile başlamayın
 Bir şev sadece bir çalışma düzleminde uygulanır.
 Şev tarafından kesilen köşe noktası hareket ettirilmez.
 CHF tümcesinde programlanan bir besleme sadece bu CHF tümcesinde etkilidir. Daha sonra **CHF** tümcesi tarafından programlanan besleme tekrar geçerli olur.

Ecken-Runden RND

Fonksiyon **RND** kontur köşelerini yuvarlar.

Alet, önceden hareket eden ve ayrıca devamındaki kontur elemanı olarak kapanan çemberde hareket eder.

Yuvarlama yayı, çağrılan alet ile uygulanabilir olmalıdır.



- **Yuvarlama yarıçapı:** Yayın yarıçapı, gerekli durumda:
- **Besleme F** (sadece **RND** tümcesinde etkilidir)

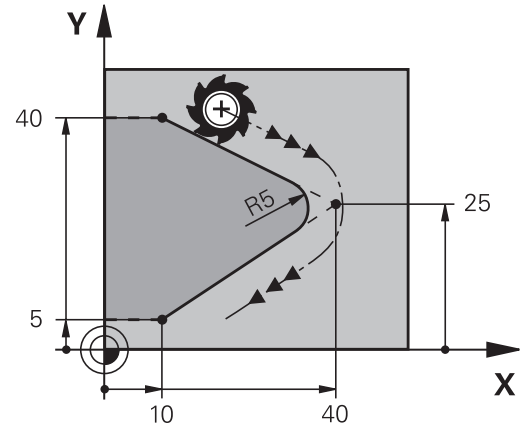
NC örnek tümceleri

5 L X+10 Y+40 RL F300 M3

6 L X+40 Y+25

7 RND R5 F100

8 L X+10 Y+5



Önceki ve sonraki kontur elemanı, köşe yuvarlama uygulanacak düzlemin her iki koordinatını da içermelidir. Eğer konturu alet yarıçap düzeltmesiz işlerseniz, çalışma düzleminin her iki koordinatını da programlamanız gerekir.

Köşe noktası hareket ettirilmez.

RND tümcesinde programlanan bir besleme sadece bu **RND** tümcesinde etkilidir. Daha sonra **RND** tümcesi tarafından programlanan besleme tekrar geçerli olur.

Bir **RND** tümcesi, kontura yumuşak yaklaşmak için de kullanılır

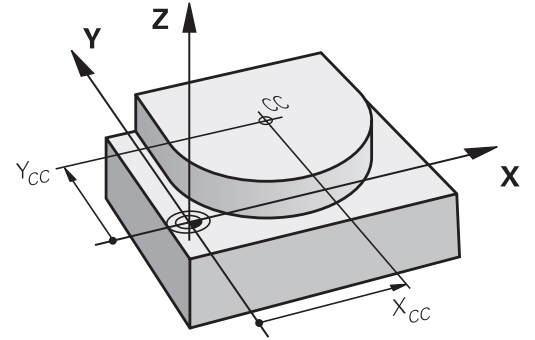
Daire merkezi

C tuşuyla (çember C) programladığınız,, veya fonksiyonlarıyla programladığınız çemberler için daire merkezini belirlersiniz. Bunun için

- daire merkezi dik açılı koordinatlarını çalışma düzleminde girin veya
- en son programlanan pozisyonu alın veya
- koordinatları "GERÇEK POZİSYONU ALIN" tuşu ile devralın



- Koordinatlar: Kutup için dik açılı koordinatlar girin ya da en son programlı konumu devralmak için: Koordinatı girmeyin

**NC örnek tümceleri**

5 CC X+25 Y+25

veya

10 L X+25 Y+25

11 CC

Program satırları 10 ve 11 resmi baz alır.

Geçerlilik

Daire merkezi, siz yeni bir daire merkezi programlayana kadar belirlenmiş olarak kalır.

Daire merkezini artan şekilde girin

Daire merkezi için artarak girilen bir koordinat, daima en son programlanan alet pozisyonunu baz alır.



CC ile bir konumu daire merkezi olarak işaretlersiniz:
Alet bu konuma hareket etmez.
Daire merkezi, aynı zamanda kutupsal koordinatlarının kutbudur.

Daire merkezi CC çevresindeki çember C

Çemberi programlamadan önce **CC** daire merkezini belirleyin. Çemberden önce son programlanan alet pozisyonu, çemberin başlangıç noktasıdır.

► Aleti, çemberin başlangıç noktasına getirin



► Daire merkezinin koordinatlarını girin



► Çember son noktasına ait **koordinatları** girin, eğer gerekliyse:

► Dönüş yönü **DR**

► Besleme **F**

► **M** ek fonksiyonu



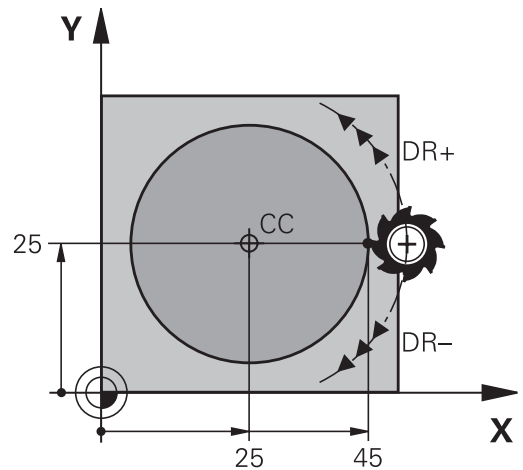
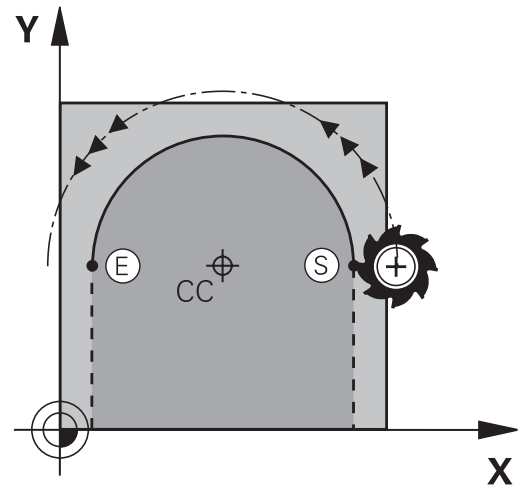
TNC, daire hareketlerini normal olarak aktif çalışma düzleminde hareket ettirir. Aktif çalışma düzlemlerinde yer almayan daireleri programlarken, örn. **C Z... X... DR+** (Z alet ekseninde) ve aynı zamanda bu hareketi çeviriyorsanız TNC, hacimsel bir daire, yani 3 eksenli bir daire çizer (yazılım seçeneği 1).

NC örnek tümceleri

5 CC X+25 Y+25

6 L X+45 Y+25 RR F200 M3

7 C X+45 Y+25 DR+



Tam daire

Son nokta için başlangıç noktası ile aynı koordinatları programlayın.



Daire hareketinin başlangıç ve son noktası, çember üzerinde yer almalıdır.

Giriş toleransı: 0,016 mm'ye kadar (**circleDeviation** makine parametresi üzerinden seçilebilir).

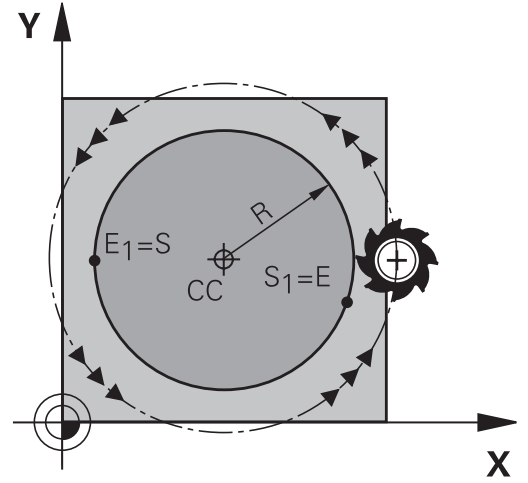
TNC'nin hareket edebileceği mümkün olan en küçük daire: 0.0016 µm.

Belirli bir yarıçapa sahip CR çemberi

Alet, R yarıçaplı bir çemberde hareket eder.



- **Koordinatlar** çember son noktasına ait
- **Yarıçap R** Dikkat: Ön işaret, yayın büyüklüğünü belirler!
- **Dönüş yönü DR** Dikkat: Ön işaret konkav ve konveks bombeyi belirler!
- **M** ek fonksiyonu
- **Besleme F**

**Tam daire**

Bir tam daire için iki daire tümcesini sırayla programlayın:

İlk yarım dairenin son noktası, ikincinin başlangıç noktasıdır. İkinci yarım dairenin son noktası, birincinin başlangıç noktasıdır.

Merkez açısı CCA ve yay yarıçapı R

Kontur üzerindeki başlangıç ve son noktaları, eşit yarıçaplı dört farklı yay ile birbirine bağlanır:

Daha küçük yay: $CCA < 180^\circ$

Yarıçapın işareti pozitifdir $R > 0$

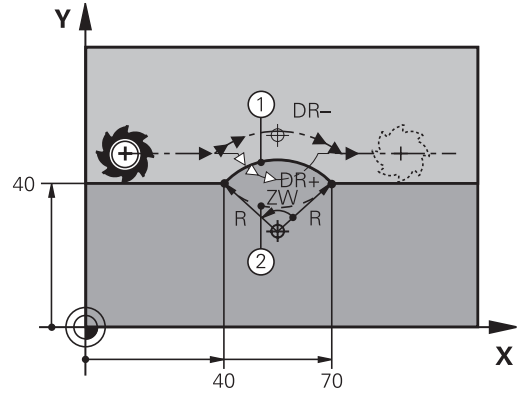
Daha büyük yay: $CCA > 180^\circ$

Yarıçapın işareti negatiftir $R < 0$

Dönüş yönü ile, yayın dışa (konveks) mı veya içe (konkav) mi bombeli olacağını belirleyebilirsiniz:

Konveks: **DR-** dönüş yönü (**RL** yarıçapı ile)

Konkav: **DR+** dönüş yönü (**RL** yarıçapı ile)



Daire çevresi başlangıç ve son noktası arasındaki mesafe, daire çapından büyük olmamalıdır.

Maksimum yarıçap 99,9999 m'dir.

Açı eksenleri A, B ve C desteklenir.

NC örnek tümceleri

10 L X+40 Y+40 RL F200 M3

11 CR X+70 Y+40 R+20 DR- (YAY 1)

veya

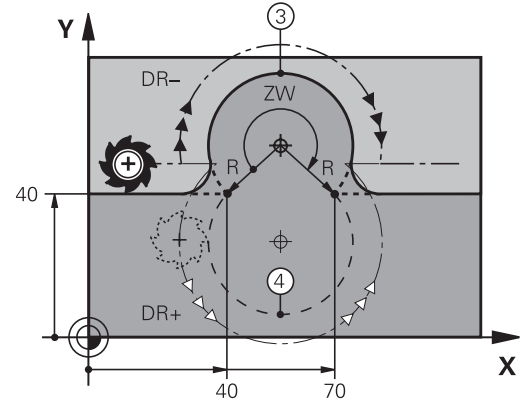
11 CR X+70 Y+40 R+20 DR+ (YAY 2)

veya

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR- (YAY 3)

veya

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR+ (YAY 4)



Teğetsel bağlantılı CT çemberi

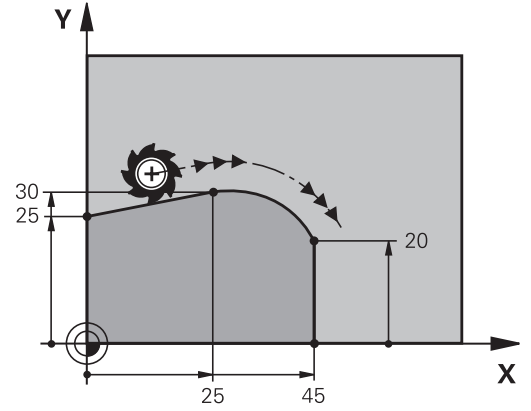
Alet, tanjantlı önceden programlanan kontur elemanına bağlantı sağlayan yay üzerinde hareket eder.

Bir geçiş "tanjantlı"dır, eğer kontur elemanı kesişim noktasında kırık veya köşe noktası oluşmamışsa, kontur elemanları artarak iç içe geçerler.

Yayın teğetsel olarak kesiştiği kontur elemanını **CT** tümcesinden hemen önce programlayın. Bunun için en az iki konumlama tümcesi gereklidir



- Koordinatlar çember son noktasına ait, eğer gerekliyse:
- Besleme F
- M ek fonksiyonu



NC örnek tümceleri

7 L X+0 Y+25 RL F300 M3

8 L X+25 Y+30

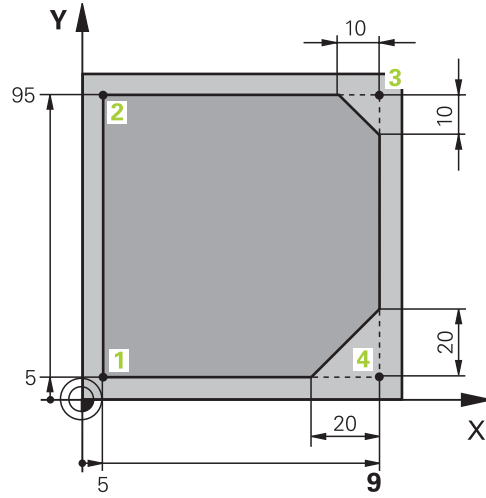
9 CT X+45 Y+20

10 L Y+0



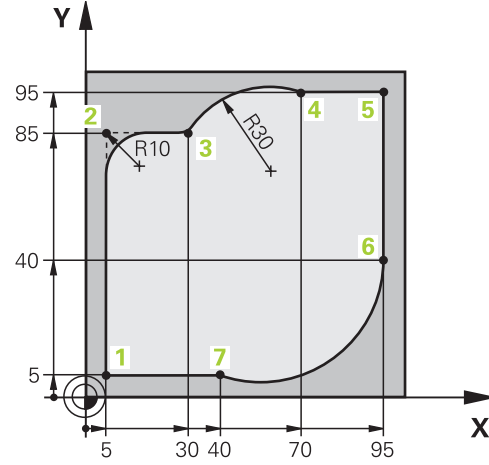
CT tümcesi ve önceden programlanan kontur elemanı, yayın uygulandığı düzlemin her iki koordinatını da içermelidir!

Örnek: Doğru hareketi ve şev kartezyeni



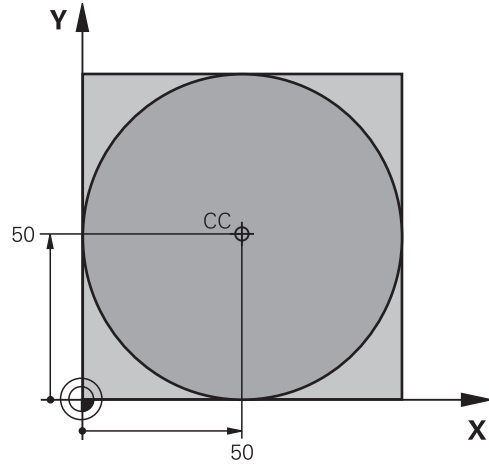
0 BEGIN PGM LINEAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Çalışmanın grafik simülasyonu için ham madde tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Mil eksenini ve mil devri ile alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti, mil ekseninde FMAX hızlı hareket ile içeri sürün
5 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Aleti önceden konumlandırın
6 L Z-5 R0 F1000 M3	F beslemesi = 1000 mm/dak ile çalışma derinliğine hareket edin
7 APPR LT X+5 Y+5 LEN10 RL F300	Konturu, tanjant bağlantılı bir doğru üzerinde 1 noktasına getirin
8 L Y+95	2 noktasına yaklaşın
9 L X+95	Nokta 3: 3 köşesi için ilk doğru
10 CHF 10	10 mm uzunluğundaki şevi programlayın
11 L Y+5	Nokta 4: 3 köşesi için ikinci doğru, 4 köşesi için ilk doğru
12 CHF 20	20 mm uzunluğundaki şevi programlayın
13 L X+5	Son kontur noktası 1'e yaklaşın, 4 köşesi için ikinci doğru
14 DEP LT LEN10 F1000	Bir doğru üzerinde tanjant bağlantısı ile konturdan çıkın
15 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti içeri sürün, program sonu
16 END PGM LINEAR MM	

Örnek: Daire hareketi kartezyen



0 BEGIN PGM CIRCULAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	İşlemenin grafik simülasyonu için ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Mil eksen ve mil devri ile alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti, mil ekseninde FMAX hızlı hareket ile serbest hareket ettirme
5 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 L Z-5 R0 F1000 M3	F beslemesi = 1000 mm/dak ile Çalışma derinliğine hareket
7 APPR LCT X+5 Y+5 R5 RL F300	Konturu, tanjant bağlantılı bir çember üzerinde 1 noktasına getirin
8 L X+5 Y+85	Nokta 2: 2 köşesi için ilk doğru
9 RND R10 F150	R = 10 mm ile yarıçapı ekleyin, besleme: 150 mm/dak
10 L X+30 Y+85	Nokta 3'e sürün: CR ile dairenin start noktası
11 CR X+70 Y+95 R+30 DR-	4 noktasına getirin: CR ile daire son noktası, yarıçap 30 mm
12 L X+95	5 noktasına yaklaşın
13 L X+95 Y+40	6 noktasına yaklaşın
14 CT X+40 Y+5	Nokta 7'ye sürün: 6 noktasındaki tanjantlı bağlantı ile yay, TNC yarıçapı kendisi hesaplar
15 L X+5	Son kontur noktası 1'e yaklaşın
16 DEP LCT X-20 Y-20 R5 F1000	Bir çember üzerinde tanjant bağlantısı ile konturu terk edin
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
18 END PGM CIRCULAR MM	

Örnek: Tam daire kartezyen



0 BEGIN PGM C-CC MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham madde tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S3150	Aletin çağırılması
4 CC X+50 Y+50	Daire merkezi tanımlayın
5 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirin
6 L X-40 Y+50 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
7 L Z-5 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
8 APPR LCT X+0 Y+50 R5 RL F300	Tanjant bağlantılı çember üzerinde daire başlangıç noktasına gidin
9 C X+0 DR-	Daire son noktasına (=daire başlangıç noktası) yaklaşın
10 DEP LCT X-40 Y+50 R5 F1000	Teğetsel bağlantılı bir çember üzerinde konturdan çıkma
11 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
12 END PGM C-CC MM	

6.5 Hat hareketleri - Kutupsal koordinatlar

Genel bakış

Kutupsal koordinatlar ile **PA** açısı ve önceden tanımlanan **CC** kutbuna olan **PR** mesafesi üzerinden bir pozisyon belirlersiniz.

Kutupsal koordinatları avantajlı olarak ayarlayın:

- Yaylar üzerindeki pozisyonlar
- Açık girişleri ile malzeme çizimleri, örn. delik dairelerde

Kutupsal koordinatlı hat fonksiyonuna genel bakış

Fonksiyon	Hat fonksiyonu tuşu	Alet hareketi	Gereken girişler	Sayfa
Doğru LP	 + 	Doğru	Kutup yarıçapı, doğru son noktasının kutup açısı	199
Yay CP	 + 	Daire merkezi/ kutup çevresinde, daire yayı son noktasına kadar çember	Daire son noktası kutup açısı, dönüş yönü	200
Yay CTP	 + 	Önceki kontur elemanındaki tanjantlı bağlantı içeren çember	Kutup yarıçapı, daire son noktasının kutup açısı	200
Cıvata hattı (heliks)	 + 	Bir çemberin bir doğru ile üst üste getirilmesi	Kutup yarıçapı, daire son noktasının kutup açısı, alet eksenindeki son noktanın koordinatları	201

Kutupsal koordinat orijini: CC kutbu

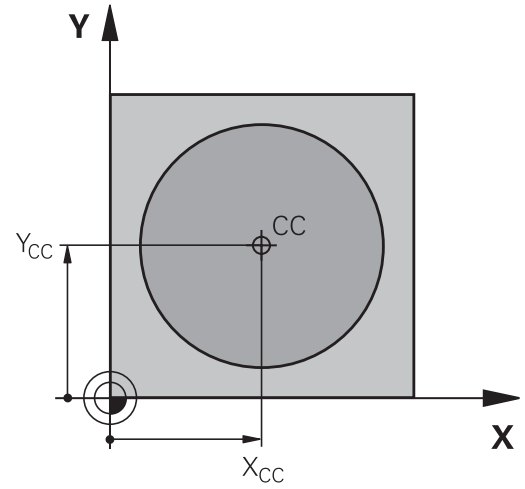
Kutupsal koordinatlar ile pozisyonları belirlemeden önce CC kutbunu, çalışma programında istediğiniz yerlerde belirleyebilirsiniz. Kutupları belirleme işlemini, daire orta noktası programlamadaki gibi uygulayın.



- **Koordinatlar:** Kutup için dik açılı koordinatlar girin ya da en son programlı pozisyonu devralmak için: Koordinat girmeyin. Kutupsal koordinatları programlamadan önce kutbunu belirleyin. Kutbu sadece dik açılı koordinatlarda programlayın. Kutup, siz yeni bir kutup belirleyene kadar etkilidir.

NC örnek tümceleri

12 CC X+45 Y+25



Hızlı hareket G10'da LP

Alet, bir doğru üzerinde güncel pozisyonundan doğrunun son noktasına gider. Başlangıç noktası, önceki tümcenin son noktasıdır.



- **PR** kutupsal koordinat yarıçapı: Doğru son noktası ile kutbu arasındaki mesafeyi girin
- **Kutupsal koordinat açısı PA:** -360° ve $+360^\circ$ arasında doğru son noktasının açı pozisyonu



PA'nin ön işareti, açı referans eksenine ile belirlenmiştir:

- Açı referans eksenine ile PR arasındaki saat yönü tersine açı: $PA > 0$
- Açı referans eksenine ile PR arasındaki saat yönünde açı: $PA < 0$

NC örnek tümceleri

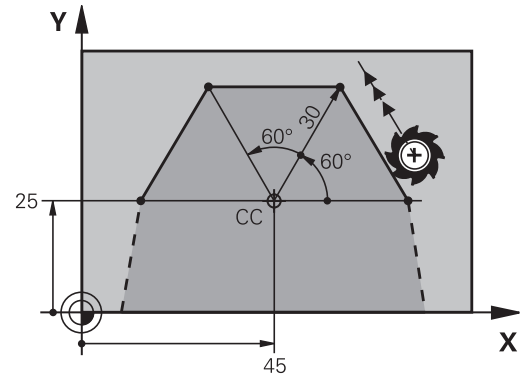
12 CC X+45 Y+25

13 LP PR+30 PA+0 RR F300 M3

14 LP PA+60

15 LP IPA+60

16 LP PA+180



CC çevresindeki CP çemberi

Kutupsal koordinat yarıçapı **PR** aynı zamanda yayın yarıçapıdır. **PR**, **CC** kutbu ile başlangıç noktası arasındaki mesafeyle belirlenmiştir. Çemberden önce son programlanan alet pozisyonu, çemberin başlangıç noktasıdır.



- **PA** kutupsal koordinat açısı: Çember son noktasının $-99999,9999^\circ$ ve $+99999,9999^\circ$ arasındaki açı pozisyonu



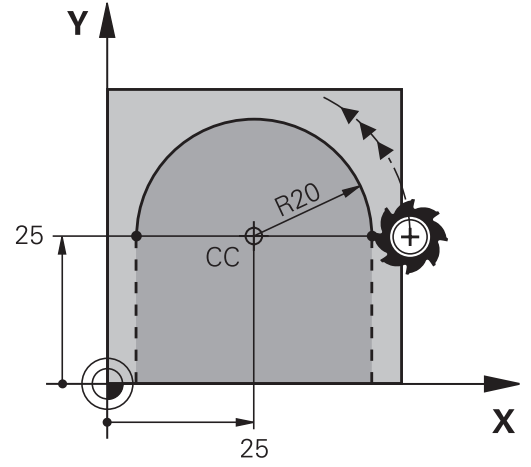
- **Dönüş yönü DR**

NC örnek tümceleri

```
18 CC X+25 Y+25
19 LP PR+20 PA+0 RR F250 M3
20 CP PA+180 DR+
```



Artan koordinatlarda DR ve PA için aynı ön işareti girin.

**Teğetsel bağlantılı CTP çemberi**

Alet, tanjantlı önceden gidilen kontur elemanına bağlantı sağlayan çember üzerinde hareket eder.



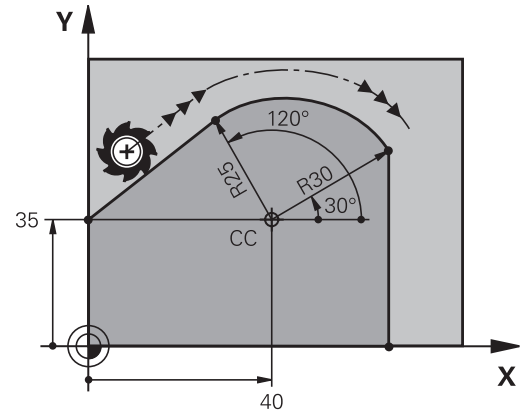
- **PR** kutupsal koordinat yarıçapı: Çember son noktası ile **CC**



- **PA** kutupsal koordinat açısı: Çember son noktası açı pozisyonu



Kutup, kontur dairesinin merkezi **değildir!**

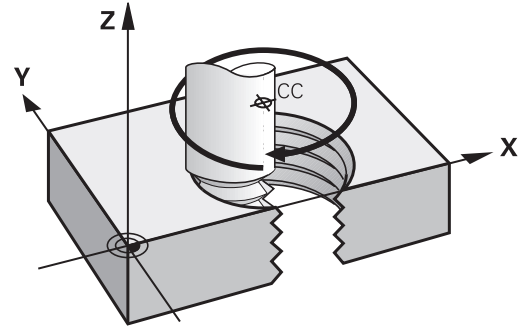
**NC örnek tümceleri**

```
12 CC X+40 Y+35
13 L X+0 Y+35 RL F250 M3
14 LP PR+25 PA+120
15 CTP PR+30 PA+30
16 L Y+0
```

Cıvata hattı (heliks)

Bir cıvata hattı, bir daire hareketi ve bir doğru hareketine dik olarak üst üste getirilmesinden oluşur. Çemberi bir ana düzlemde programlayın.

Cıvata hattı için hat hareketlerini sadece kutupsal koordinatlarda programlayabilirsiniz.



Kullanım

- Büyük çaplı iç ve dış dişli
- Besleme kanalı

Cıvata hattı hesabı

Programlama için aletin cıvata hattında gittiği artan tüm açi girişini ve cıvata hattı tüm yüksekliğini kullanın.

Geçiş sayısı n:	Vida dişi geçişi + vida dişi başlangıcındaki ve sonundaki geçiş atlama
Toplam yükseklik h:	Eğim P x Geçiş sayısı n
Artan IPA toplam açısı:	Geçiş sayısı x 360° + vida dişi başlangıcı açısı + geçiş atlama açısı
Başlangıç koordinatı Z:	Eğim P x (Dişli geçişi + Dişli başlangıcında geçiş atlama)

Cıvata hattı formu

Tablo, belirli hat formları için çalışma yönü, dönüş yönü ve yarıçap düzeltmesi arasındaki benzerliği gösterir.

İçten vida dişi	Çalışma yönü	Dönüş yönü	Yarıçap düzeltmesi
sağa giden	Z+	DR+	RL
sola giden	Z+	DR-	RR
sağa giden	Z-	DR-	RR
sola giden	Z-	DR+	RL
Dıştan vida dişi			
sağa giden	Z+	DR+	RR
sola giden	Z+	DR-	RL
sağa giden	Z-	DR-	RL
sola giden	Z-	DR+	RR

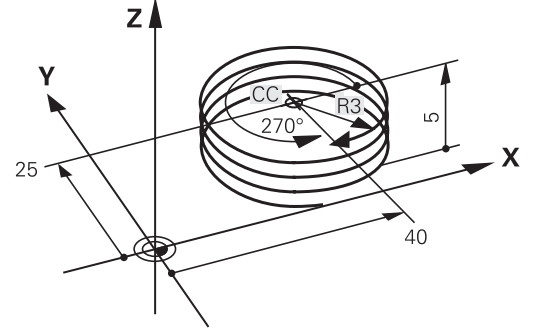
Cıvata hattını programlayın



Dönüş yönü ve artan IPA toplam açısını aynı ön işaret ile girin, aksi halde alet hatalı hatta hareket edebilir. IPA toplam açısı için -99 999,9999° ile +99 999,9999° arasında bir değer girilebilir.



- **Kutupsal koordinat açısı:** Aletin cıvata hattında hareket ettiği toplam açıyı artımlı olarak girin. **Açı girişinden sonra bir eksen seçim tuşu ile alet eksenini seçin.**
- Cıvata hattı yüksekliği için **koordinatları** artımlı olarak girin
- **Dönüş yönü DR**
Cıvata hattı saat yönünde: DR-
Cıvata hattı saat yönünün tersine: DR+
- **Yarıçap düzeltmesi** Yarıçap düzeltmesini tabloya göre girin



NC örnek tümceleri: 5 geçişli M6 x 1 mm vida dişi

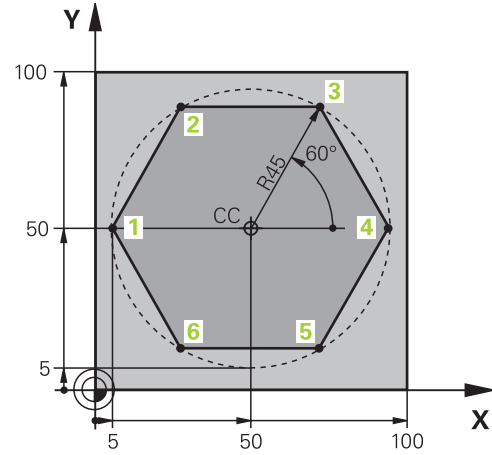
12 CC X+40 Y+25

13 L Z+0 F100 M3

14 LP PR+3 PA+270 RL F50

15 CP IPA-1800 IZ+5 DR-

Örnek: Kutupsal doğru hareketi



0 BEGIN PGM LINEARPO MM

1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20

Ham parça tanımı

2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0

3 TOOL CALL 1 Z S4000

Aletin çağırılması

4 CC X+50 Y+50

Kutupsal koordinatlar için referans noktası tanımlayın

5 L Z+250 R0 FMAX

Aleti serbest hareket ettirme

6 LP PR+60 PA+180 R0 FMAX

Aleti ön pozisyonlama

7 L Z-5 R0 F1000 M3

Çalışma derinliğine hareket

8 APPR PLCT PR+45 PA+180 R5 RL F250

Konturu, tanjant bağlantılı bir daire üzerinde 1 noktasına getirin

9 LP PA+120

2 noktasına yaklaşma

10 LP PA+60

3 noktasına yaklaşın

11 LP PA+0

4 noktasına yaklaşın

12 LP PA-60

5 noktasına yaklaşma

13 LP PA-120

6 noktasına yaklaşma

14 LP PA+180

1 noktasına yaklaşın

15 DEP PLCT PR+60 PA+180 R5 F1000

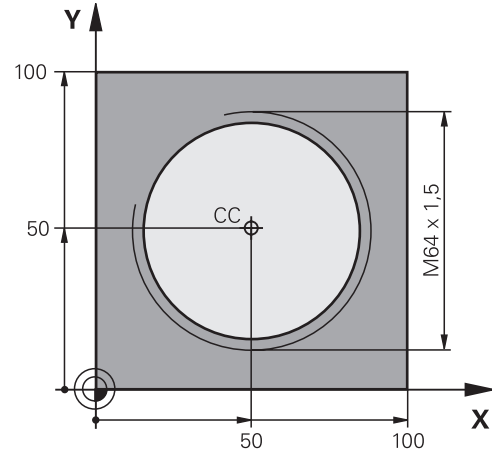
Bir daire üzerinde, tanjant bağlantısı ile konturu terk edin

16 L Z+250 R0 FMAX M2

Aleti serbest hareket ettirme, program sonu

17 END PGM LINEARPO MM

Örnek: Heliks



0 BEGIN PGM HELIX MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S1400	Aletin çağırılması
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 L X+50 Y+50 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 CC	En son programlanan pozisyonu kutup olarak alın
7 L Z-12,75 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
8 APPR PCT PR+32 PA-182 CCA180 R+2 RL F100	Konturu, bir daire üzerinde tanjant bağlantısı ile yaklaştıran
9 CP IPA+3240 IZ+13.5 DR+ F200	Heliksi hareket ettirin
10 DEP CT CCA180 R+2	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde konturdan çıkma
11 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
12 END PGM HELIX MM	

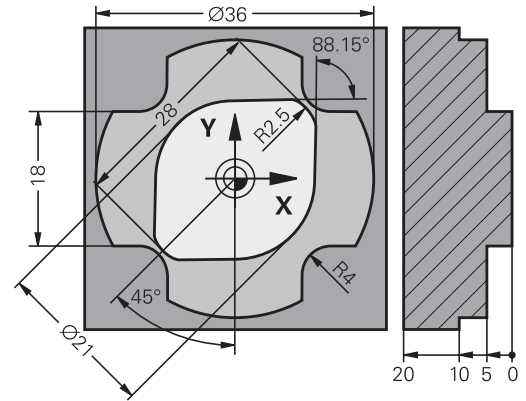
6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

Temel bilgiler

NC'ye göre ölçülmeyen malzeme karakterleri sık sık gri diyalog tuşları ile girilemeyen koordinat girişi içerir. Böylece örn.

- kontur elemanı üzerinde veya yakınında yer alan bilinen koordinatları,
- diğer kontur elemanını baz alan koordinat girişleri veya
- Yön girişleri ve kontur akışı girişleri bilinmelidir.

Buna benzer girişleri, direkt Serbest kontur programlama FK ile programlayın. TNC, bilinen koordinat girişlerinden konturu hesaplar ve interaktif FK grafiği ile programlama diyalogunu destekler. Sağ üstteki resim, FK programlama üzerinden kolayca girilen ölçümü gösterir.



6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)



FK programlama için aşağıdaki ön koşulları dikkate alın

Kontur elemanlarını Serbest kontur programlama ile sadece çalışma düzleminde programlayabilirsiniz.

FK programlamasının çalışma düzlemi aşağıdaki hiyerarşiye göre belirlenir:

- 1. Bir **FPOL** tümcesinde tanımlanan düzlem yoluyla
- 2. FK sırası dönme işleminde uygulanırsa **Z/X** düzleminde
- 3. **TOOL CALL**'da belirlenen tanımlı çalışma düzleminde (ör. **TOOL CALL 1 Z = X/Y** düzlemi)
- 4. Hiçbiri uymazsa standart **X/Y** düzlemi aktif olur

FK yazılım tuşlarının gösterilmesi **BLK FORM**'daki mil eksenine bağlıdır. Örneğin **BLK FORM**'da **Z** mil eksenini girerseniz TNC sadece **X/Y** düzlemi için olan FK yazılım tuşlarını gösterir.

Her kontur elemanı için kullanıma sunulan tüm verileri girin. Değişmeyen tümcelerdeki bilgileri de programlayın: Programlı olmayan verilerin bilinmediği varsayılır!

Q parametreleri, rölatif referanslı yani diğer NC tümcelerini baz alan elemanlar (Ör.**RX** veya **RAN**) haricindeki tüm FK elemanlarında kullanılabilir.

Eğer programda klasik şekilde programlama ile Serbest kontur programlamayı karıştırırsanız, her FK bölümü tam olarak belirlenmiş olmalıdır.

TNC, hesaplamaların yapılacağı sabit bir noktayı kullanır. FK bölümünden önce gri diyalog tuşu ile çalışma düzleminin her iki koordinatını içeren bir pozisyonu direkt programlayın. Bu tümcede hiçbir Q parametresi programlamayın.

Eğer FK bölümündeki ilk tümce bir **FCT** veya **FLT** tümcesi ise, en azından iki NC tümcesini gri diyalog tuşu üzerinden programlamanız gerekir; böylece hareket yönü tam olarak belirlenir.

Bir FK bölümü, doğrudan bir **LBL** işaretinden sonra başlayamaz.

Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği) 6.6

FK programlama grafiği



FK programlamadaki grafiği kullanabilmek için PROGRAM + GRAFİK ekran taksimini seçin, bkz. "Programlama", Sayfa 71

Eksik koordinat girişleri ile bir malzeme konturunu tam olarak belirleyemezsiniz. Bu durumda TNC farklı çözümleri FK grafiğinde gösterir ve siz doğru olanı seçin FK grafiği, malzeme konturunu farklı renklerle gösterir:

- mavi:** Kontur elemanı tam olarak belirlenmiştir.
- yeşil:** Girilen değerler birden fazla çözüm sunar; doğru olanı siz seçin.
- kırmızı:** Girilen değerler kontur elemanını tam olarak belirlemez; daha fazla giriş yapın

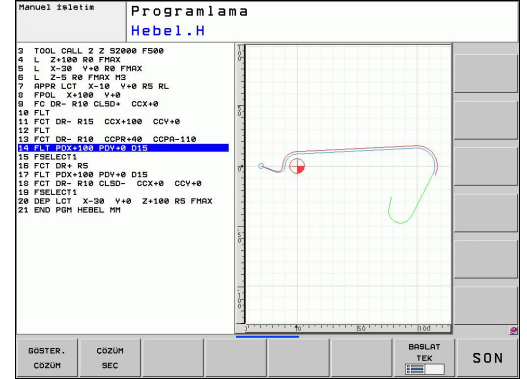
Eğer veriler birden fazla çözüm getiriyorsa ve kontur elemanı yeşil görünüyorsa, doğru konturu aşağıdaki gibi seçin:

GÖSTER.
ÇÖZÜM

- Kontur elemanı doğru olarak gösterilene kadar ÇÖZÜM GÖSTER yazılım tuşuna basın. Eğer olası çözümler standart gösterimde kıyaslanabilir değilse, Zoom fonksiyonunu (2. yazılım tuşu çubuğu) kullanın

ÇÖZÜM
SEC

- Gösterilen kontur elemanı resimdekine uygundur: ÇÖZÜMÜ SEÇ yazılım tuşuyla belirleyin



Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

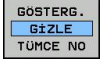
Eğer yeşil gösterilen bir konturu belirlemek istemezseniz, FK diyalogunda ilerlemek için SEÇİMİ SONLANDIR yazılım tuşuna basın.



Yeşil olarak gösterilen kontur elemanları ÇÖZÜM SEÇ ile mümkün olan en erken zamanda belirlenmelidir; böylece aşağıdaki kontur elemanlarının birden fazla anlama gelmesi engellenir. Makine üreticisi, FK grafiği için farklı renkler belirleyebilir. TNC, PGM CALL ile çağrılan, bir programdan alınan NC tümcelerini farklı bir renkle gösterir.

Tümce numaralarını grafik penceresinde gösterme

Tümce numaralarını grafik penceresinde göstermek için:



- GÖSTERİMİ GİZLE TÜMCE NO. yazılım tuşunu GÖSTER olarak ayarlayın (yazılım tuşu çubuğu 3)

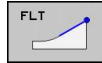
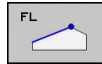
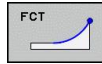
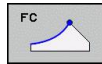
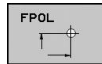
Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

6.6

FK diyalogunu açma

Eğer gri hat fonksiyonu tuşu FK'ya basarsanız, TNC, FK diyalogunu açtığınız yazılım tuşlarını gösterir: Bakınız takip eden tablo. Yazılım tuşlarını tekrar seçmek için FK tuşuna yeniden basın.

Eğer FK diyalogunu bu yazılım tuşları ile açarsanız TNC, bilinen koordinatları girebileceğiniz, yön girişlerini ve kontur akışı girişlerini yapabileceğiniz diğer yazılım tuşu çubuklarını gösterir.

FK elemanı	Yazılım tuşu
Teğetsel bağlantılı doğru	
Tanjant bağlantısı içermeyen doğru	
Tanjant bağlantısı içeren yay	
Tanjant bağlantısı içermeyen yay	
FK programlama kutbu	

FK programlama kutbu

-  Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: FK tuşuna basın
-  Kutup tanımlı diyalogunu açın: FPOL yazılım tuşuna basın. TNC, aktif çalışma düzleminin eksen yazılım tuşlarını gösterir
- Yazılım tuşları ile kutupsal koordinatları girin



FK programlama kutbu, siz FPOL ile yeni bir kutup tanımlayana kadar aktif kalır.

Programlama: Konturları programlama

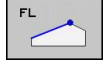
6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

Doğruları serbest programlama

Teğetsel bağlantı içermeyen doğru



- Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: FK tuşuna basın



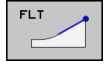
- Serbest doğru diyalogunu açın: FL yazılım tuşuna basın. TNC, diğer yazılım tuşlarını gösterir
- Bu yazılım tuşları ile bilinen tüm girişleri tümceye girin. FK grafiği, girişler yeterli olana kadar programlanan konturu kırmızı gösterir. Grafik diğer çözümleri yeşil gösterir (bkz. "FK programlama grafiği", Sayfa 207)

Teğetsel bağlantılı doğru

Eğer doğru teğetsel olarak diğer bir kontur elemanına bağlıysa, diyalogu FLT yazılım tuşu ile açın:



- Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: FK tuşuna basın



- Diyalogu açın: FLT yazılım tuşuna basın
- Yazılım tuşları ile bilinen tüm girişleri tümceye girin

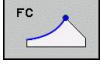
Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

6.6

Çemberleri serbest programlama

Teğetsel bağlantı içermeyen çember

FK

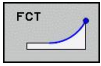


- ▶ Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: FK tuşuna basın
- ▶ Serbest yay diyalogunu açın: FC yazılım tuşuna basın; TNC yaya yönelik doğrudan girişler veya daire merkezine yönelik girişler için yazılım tuşları gösterir
- ▶ Bu yazılım tuşları üzerinden bilinen bilgilerin tümünü tümceye girin: FK grafiği programlı konturu, bilgiler yeterli gelene kadar kırmızı gösterir. Grafik diğer çözümleri yeşil gösterir (bkz. "FK programlama grafiği", Sayfa 207)

Teğetsel bağlantılı çember

Eğer çember teğetsel olarak diğer bir kontur elemanına bağlıysa, diyalogu FCT yazılım tuşu ile açın:

FK



- ▶ Serbest kontur programlama yazılım tuşlarını gösterin: FK tuşuna basın
- ▶ Diyalog açma: FCT yazılım tuşuna basın
- ▶ Yazılım tuşları ile bilinen tüm girişleri tümceye girin

Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

Giriş olanakları

Son nokta koordinatları

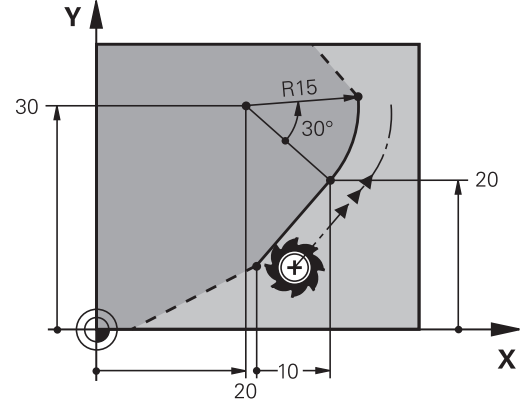
Bilinen girişler	Yazılım tuşları
Dik açılı X ve Y koordinatları	 
FPOL bazlı kutupsal koordinatlar	 

NC örnek tümceleri

7 FPOL X+20 Y+30

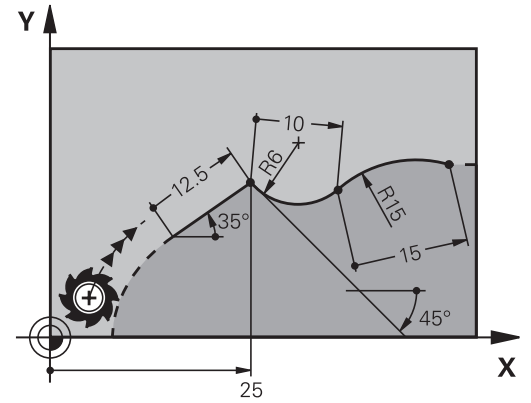
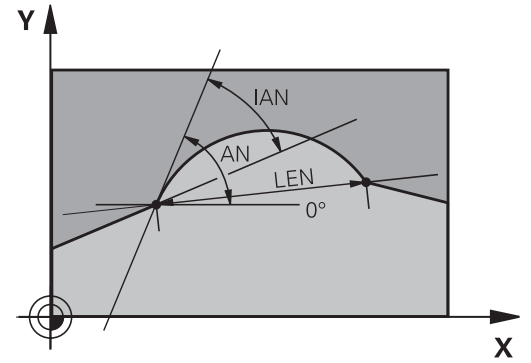
8 FL IX+10 Y+20 RR F100

9 FCT PR+15 IPA+30 DR+ R15



Kontur elemanlarının yönü ve uzunluğu

Bilinen girişler	Yazılım tuşları
Doğru uzunluğu	
Doğrunun yükselme açısı	
Yay parçası gevşeme uzunluğu LEN	
Giriş tanjantı yükselme açısı AN	
Yay parçası merkez açısı	



Dikkat, malzeme ve alet için tehlike!

Artımlı olarak (IAN) tanımladığınız yükselme açısını TNC, en son hareket tümcesinin yönüne çeker. Artan yükselme açısı içeren ve bir iTNC 530 ya da daha eski TNC'lerde oluşturulmuş programlar uyumlu değildir.

NC örnek tümceleri

27 FLT X+25 LEN 12.5 AN+35 RL F200

28 FC DR+ R6 LEN 10 AN-45

29 FCT DR- R15 LEN 15

Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği) 6.6

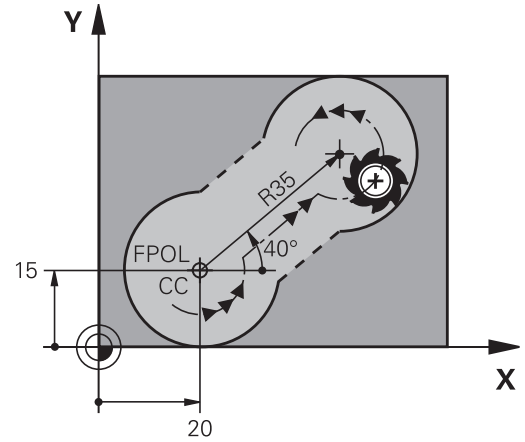
Daire merkezi CC, FC-/FCT tümcesinde yarıçap ve dönüş yönü

Serbest programlanan çemberler için TNC girişlerden bir daire merkezi hesaplar. Böylece FK programlama ile bir tümcede tam bir daire programlayabilirsiniz.

Eğer daire merkezini kutupsal koordinatlarda tanımlamak isterseniz, kutbu CC yerine POL fonksiyonuyla tanımlamanız gerekir. FPOL bir sonraki tümceye kadar FPOL ile etkili kalır ve dik açılı koordinatlar ile belirlenir.



Klasik şekilde programlanmış ya da hesaplanan bir daire merkezi yeni bir FK bölümünde artık bir kutup olarak ya da daire merkezi olarak etkili değildir. Klasik şekilde programlanmış polar koordinatları, öncesinde bir CC tümcesinde tespit ettiğiniz bir kutupla ilgiliyse, bu kutbu FK bölümünden sonra yeniden bir CC tümcesiyle tespit edin.



Bilinen girişler

Yazılım tuşları

Dik açılı koordinatların merkezi



Kutupsal koordinatların merkezi



Çember dönüş yönü



Çember yarıçapı



NC örnek tümceleri

10 FC CCX+20 CCY+15 DR+ R15

11 FPOL X+20 Y+15

12 FL AN+40

13 FC DR+ R15 CCPR+35 CCPA+40

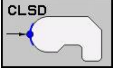
Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

Kapalı konturlar

Yazılım tuşu CLSD ile kapalı bir konturun başlangıcını ve sonunu tanımlayın. Böylece en son kontur elemanı için olası çözümlerin sayısı azalır.

CLSD'yi bir FK bölümünün ilk ve son tümcesinde farklı bir kontur girişine ek olarak girersiniz.



Kontur başlangıcı: CLSD+

Kontur sonu: CLSD-

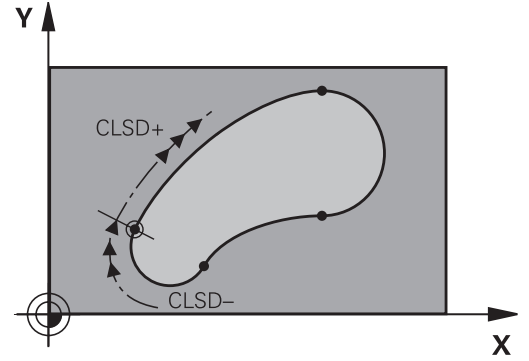
NC örnek tümceleri

12 L X+5 Y+35 RL F500 M3

13 FC DR- R15 CLSD+ CCX+20 CCY+35

...

17 FCT DR- R+15 CLSD-



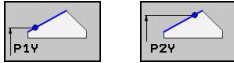
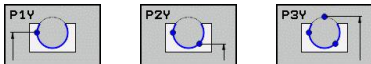
Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği) 6.6

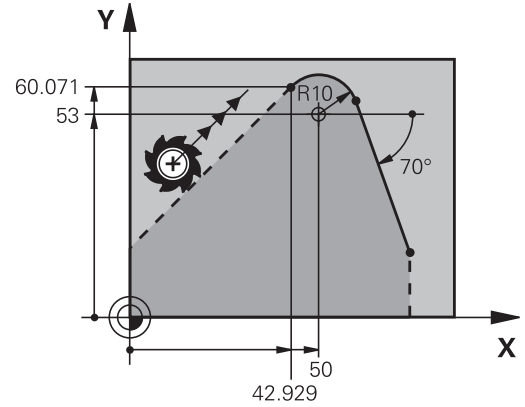
Yardımcı noktalar

Serbest doğrular ve ayrıca serbest çemberler için yardımcı nokta koordinatlarını kontur üzerinde veya yanında girebilirsiniz.

Bir kontur üzerindeki yardımcı noktalar

Yardımcı noktalar direkt olarak doğruların veya doğru uzatmaların veya direkt çemberin üzerinde yer alır.

Bilinen girişler	Yazılım tuşları
Bir doğrunun P1 veya P2 yardımcı noktalarının X koordinatı	
Bir doğrunun P1 veya P2 yardımcı noktalarının Y koordinatı	
Bir çemberin P1, P2 veya P3 yardımcı noktalarının X koordinatı	
Bir çemberin P1, P2 veya P3 yardımcı noktalarının Y koordinatı	



Bir kontur yanındaki yardımcı noktalar

Bilinen girişler	Yazılım tuşları
Bir doğrunun yanı sıra bir yardımcı noktanın X ve Y koordinatları	
Doğru ile yardımcı nokta arasındaki mesafe	
Bir yardımcı noktanın X ve Y koordinatları; bir çemberin yanında	
Çember ile yardımcı nokta arasındaki mesafe	

NC örnek tümceleri

13 FC DR- R10 P1X+42.929 P1Y+60.071

14 FLT AN-70 PDX+50 PDY+53 D10

Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

Rölatif referanslar

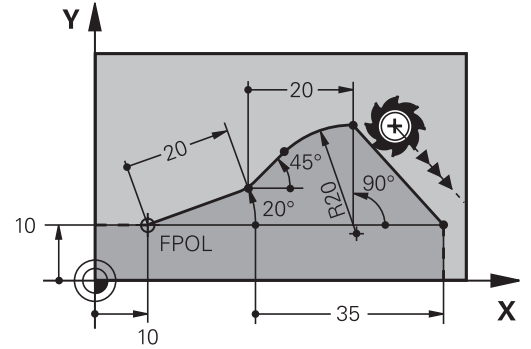
Rölatif dayanak, diğer bir kontur elemanını baz alan girişlerdir. Rölatif referanslara yönelik yazılım tuşları ve program kelimeleri "R" harfi ile başlar. Sağdaki resim, rölatif dayanak olarak programlamanız gereken ölçü girişlerini gösterir.



Rölatif dayanak ile koordinatları daima artarak girin. Ayrıca baz aldığınız kontur elemanı tümce numarasını da girin.

Tümce numarasını girdiğiniz kontur elemanı, dayanak programlayacağınız tümceden önce en fazla 64 pozisyon tümcesi içermelidir.

Eğer baz aldığınız bir tümceyi silerseniz TNC hata mesajı verir. Bu tümceyi silmeden önce programı değiştirin.



N tümcesine rölatif referans: Son nokta koordinatları

Bilinen girişler

Yazılım tuşları

N tümcesini baz alan
dik açılı koordinatlar

RX [N...]

RY [N...]

N tümcesini baz alan
kutupsal koordinatlar

RPR [N...]

RPA [N...]

NC örnek tümceleri

12 FPOL X+10 Y+10

13 FL PR+20 PA+20

14 FL AN+45

15 FCT IX+20 DR- R20 CCA+90 RX 13

16 FL IPR+35 PA+0 RPR 13

Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği) 6.6

N tümcesine rölatif referans: Kontur elemanlarının yönü ve mesafesi

Bilinen girişler

Yazılım tuşu

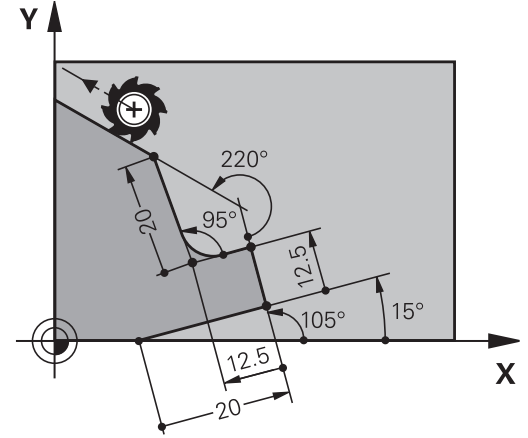
Doğru ve diğer kontur elemanı arasındaki veya yay giriş tanjantı ve diğer kontur elemanı arasındaki açı



Diğer kontur elemanına paralel doğru



Doğru ile paralel kontur elemanı arasındaki mesafe



NC örnek tümceleri

17 FL LEN 20 AN+15

18 FL AN+105 LEN 12.5

19 FL PAR 17 DP 12.5

20 FSELECT 2

21 FL LEN 20 IAN+95

22 FL IAN+220 RAN 18

N tümcesine rölatif referans: CC daire merkezi

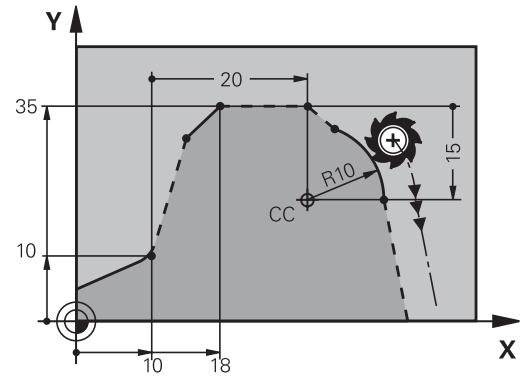
Bilinen girişler

Yazılım tuşu

Daire merkezinin N tümcesini baz alan dik açılı koordinatları



Daire merkezinin N tümcesini baz alan kutupsal koordinatları



NC örnek tümceleri

12 FL X+10 Y+10 RL

13 FL ...

14 FL X+18 Y+35

15 FL ...

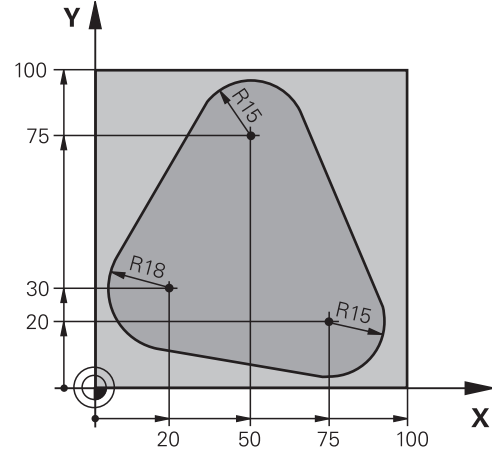
16 FL ...

17 FC DR- R10 CCA+0 ICCX+20 ICCY-15 RCCX12 RCCY14

Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

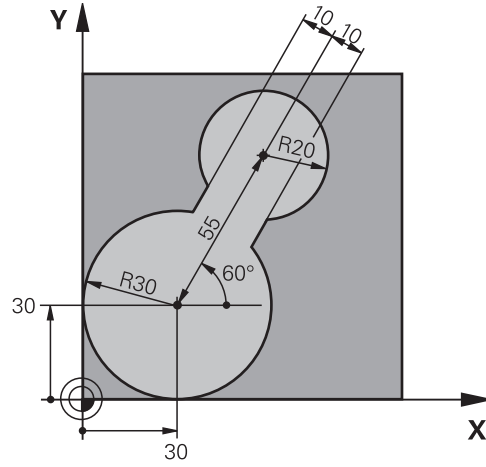
Örnek: FK programlama 1



0 BEGIN PGM FK1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S500	Aletin çağırılması
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 L Z-10 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
7 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde kontura yaklaşma
8 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	FK bölümü:
9 FLT	Her kontur elemanı için bilinen girişleri programlayın
10 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
11 FLT	
12 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
13 FLT	
14 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
15 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde konturdan çıkma
16 L X-30 Y+0 R0 FMAX	
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
18 END PGM FK1 MM	

Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği) 6.6

Örnek: FK programlama 2

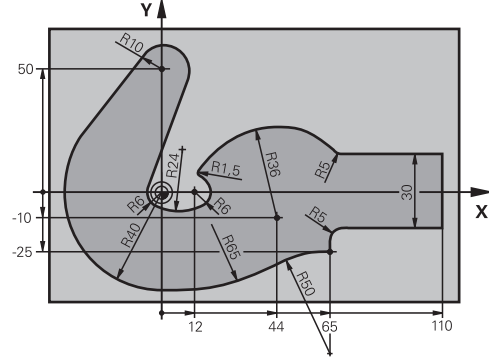


0 BEGIN PGM FK2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Aletin çağırılması
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 L X+30 Y+30 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 L Z+5 R0 FMAX M3	Alet eksenini önceden konumlayın
7 L Z-5 R0 F100	Çalışma derinliğine hareket
8 APPR LCT X+0 Y+30 R5 RR F350	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde kontura yaklaşma
9 FPOL X+30 Y+30	FK bölümü:
10 FC DR- R30 CCX+30 CCY+30	Her kontur elemanı için bilinen girişleri programlama
11 FL AN+60 PDX+30 PDY+30 D10	
12 FSELECT 3	
13 FC DR- R20 CCPR+55 CCPA+60	
14 FSELECT 2	
15 FL AN-120 PDX+30 PDY+30 D10	
16 FSELECT 3	
17 FC X+0 DR- R30 CCX+30 CCY+30	
18 FSELECT 2	
19 DEP LCT X+30 Y+30 R5	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde konturdan çıkma
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
21 END PGM FK2 MM	

Programlama: Konturları programlama

6.6 Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

Örnek: FK programlama 3



0 BEGIN PGM FK3 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X-45 Y-45 Z-20	Ham parça tanımı
2 BLK FORM 0.2 X+120 Y+70 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4500	Aletin çağırılması
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 L X-70 Y+0 R0 FMAX	Aleti ön pozisyonlama
6 L Z-5 R0 F1000 M3	Çalışma derinliğine hareket
7 APPR CT X-40 Y+0 CCA90 R+5 RL F250	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde kontura yaklaşma
8 FC DR- R40 CCX+0 CCY+0	FK bölümü:
9 FLT	Her kontur elemanı için bilinen girişleri programlama
10 FCT DR- R10 CCX+0 CCY+50	
11 FLT	
12 FCT DR+ R6 CCX+0 CCY+0	
13 FCT DR+ R24	
14 FCT DR+ R6 CCX+12 CCY+0	
15 FSELECT 2	
16 FCT DR- R1.5	
17 FCT DR- R36 CCX+44 CCY-10	
18 FSELECT 2	
19 FCT DR+ R5	
20 FLT X+110 Y+15 AN+0	
21 FL AN-90	
22 FL X+65 AN+180 PAR21 DP30	
23 RND R5	
24 FL X+65 Y-25 AN-90	
25 FC DR+ R50 CCX+65 CCY-75	
26 FCT DR- R65	
27 FSELECT 1	
28 FCT Y+0 DR- R40 CCX+0 CCY+0	
29 FSELECT 4	
30 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Teğetsel bağlantılı bir daire üzerinde konturdan çıkma
31 L X-70 R0 FMAX	
32 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu

Hat hareketleri – FK serbest kontur programlama(Advanced programming features yazılım seçeneği)

6.6

33 END PGM FK3 MM

7

**Programlama:
Alt programlar ve
program bölüm
tekrarları**

7.1 Alt programları ve program bölüm tekrarlarını tanımlama

Bir kez programlanmış çalışma adımlarını, alt programlarla ve program bölümü tekrarlarıyla yineleyerek uygulatabilirsiniz.

Label

Alt programlar ve program bölümünün tekrarları, çalışma programında **LBL** işareti ile başlar; bu işaret LABEL sözcüğünün (ing. etiket, işaretleme demektir) kısaltmasıdır.

LABEL'ler, 1 ve 999 arası numaralandırılır veya tarafınızdan tanımlanmış isim ile belirlenir. Her LABEL numarasını veya her LABEL ismini programda sadece bir defa LABEL SET girerek atayabilirsiniz. Girilen Label isimlerinin sayısı dahili bellekle sınırlıdır.



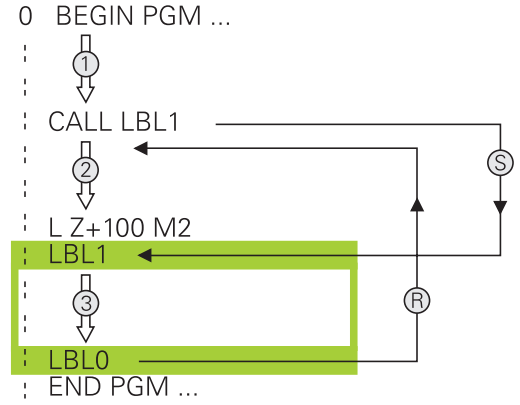
Bir Label numarasını veya bir Label adını bir defadan fazla kullanmayın!

Label 0 (**LBL 0**) alt program sonunu işaret eder ve bu nedenle de istenildiği kadar kullanılabilir.

7.2 Alt program

Çalışma şekli

- 1 TNC bir **CALL LBL** alt program çağrısına kadar çalışma programını gerçekleştirir
- 2 Bu konumdan itibaren TNC, **LBL 0** alt programı sonuna kadar çağrılan alt programı işler
- 3 Ardından TNC, **CALL LBL** program çağrısını takip eden tümceyle programı devam ettirir.



Programlama uyarıları

- Bir ana program 254 alt programlar içerebilir
- Alt programları, istediğiniz sırada istediğiniz sıklıkta çağırabilirsiniz.
- Bir alt program kendiliğinden kendisini çağırmamalıdır.
- Alt programları, ana programın sonuna (M2 veya M30 tümcesinin arkasına) programlamalısınız.
- Eğer alt programlar çalışma programında M2 veya M30 tümcesinin önünde duruyorsa, o zaman çağrılmasına gerek kalmadan en az bir kez işlenebilir.

Alt programın programlanması

LBL
SET

- ▶ Başlangıcı işaretleyin: LBL SET tuşuna basın
- ▶ Alt program numarasını girin. Eğer LABEL ismini kullanmak istiyorsanız: Metin girişine geçmek için LBL ISMI yazılım tuşuna basın
- ▶ Sonu işaretleyin: LBL SET tuşuna basın ve Label numarasını "0" girin

7.2 Alt program

Alt programı çağırın

LBL
CALL

- ▶ Alt programı çağırın: LBL CALL tuşuna basın
- ▶ **Label numarası:** Çağrılacak alt programın Label numarasını girin. Eğer LABEL ismini kullanmak istiyorsanız: Metin girişine geçmek için LBL ISMI yazılım tuşuna basın. Bir string parametresinin numarasını hedef adres olarak girmek istiyorsanız: QS yazılım tuşuna basın. TNC, tanımlanan string parametresinde belirtilen Label ismine atlar
- ▶ **Tekrarlamalar REP:** Diyaloğu NO ENT tuşuyla atlayın. Tekrarlamalar REP fonksiyonunu sadece program bölümü tekrarlarında kullanın

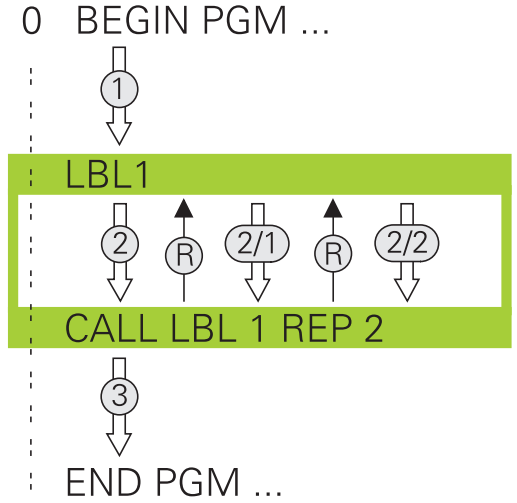


CALL LBL 0 izinli değildir, çünkü çağrıldığında alt program sonlandırmasına denktir.

7.3 Program bölümü tekrarları

Label LBL

Program bölümü tekrarları **LBL** işareti ile başlar. Bir program bölümü tekrarı **CALL LBL n REPn** ile tamamlanır.



Çalışma şekli

- 1 TNC çalışma programını program bölümü sonuna kadar (**CALL LBL n REPn**) gerçekleştirir
- 2 Daha sonra TNC, çağrılan LABEL ile **CALL LBL n REPn** çağrısı arasında kalan program bölümünü **REP** altında belirttiğiniz kadar tekrarlar
- 3 Ardından TNC, çalışma programını işlemeye devam eder

Programlama uyarıları

- Bir program bölümünü 65 534 kez art arda tekrarlayabilirsiniz.
- Program bölümleri TNC tarafından tekrarlanılacak programdan bir fazlası ile uygulanır

Program bölümünün tekrarını programlama

LBL
SET

- ▶ Başlangıcı işaretleyin: LBL SET tuşuna basın ve LABEL numarasını tekrarlayacak program bölümü için girin. Eğer LABEL ismini kullanmak istiyorsanız: Metin girişine geçmek için LBL ISMI yazılım tuşuna basın
- ▶ Program bölümünü girin

7.3 Program bölümü tekrarları

Program bölümünün tekrarını çağırın

LBL
CALL

- ▶ LBL CALL tuşuna basın
- ▶ **Alt programı/tekrarlamasını çağırma:**
Tekrarlanacak program bölümünün Label numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın. LABEL ismini kullanmak istiyorsanız: Metin girişine geçmek için " tuşuna basın. Bir string parametresinin numarasını hedef adres olarak girmek istiyorsanız: QS yazılım tuşuna basın. TNC, tanımlanan string parametresinde belirtilen Label ismine atlar
- ▶ **Tekrar REP:** Tekrar sayısını girin, ENT tuşu ile onaylayın

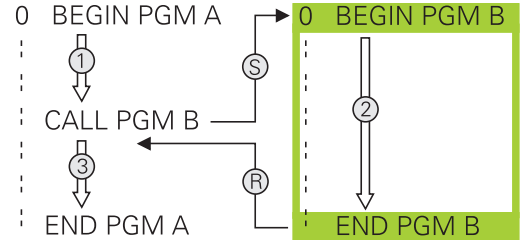
7.4 İstediğiniz programı alt program olarak girme

Çalışma şekli



Değişken program çağrılarını string parametreleriyle bağlantılı olarak programlamak istiyorsanız SEL PGM fonksiyonunu kullanın.

- 1 TNC, siz **CALL PGM** ile başka bir program çağırana kadar çalışma programını gerçekleştirir
- 2 Daha sonra TNC çağrılmış programı sonuna kadar gerçekleştirir
- 3 Ardından TNC, (çağrılan) program çağrısını takip eden tümceyle çalışma programını devam ettirir



Programlama uyarıları

- İstediğiniz programı alt program olarak kullanmak için, TNC LABEL'e ihtiyaç duymaz
- Çağrılan program, M2 veya M30 ek fonksiyonu içermemelidir. Çağrılan programda alt programları etiketlerle tanımladıysanız, bu program bölümünü zorunlu olarak atlamak için M2 veya M30'u, **FN 9: IF +0 EQU +0 GOTO LBL 99** atlama fonksiyonu ile kullanabilirsiniz.
- Çağrılan program, çağrılmış programa yapılan bir **CALL PGM** çağrısı içermemelidir (sonsuz döngü)

7.4 İstedığınız programı alt program olarak girme

İstedığınız programı alt program olarak çağırın

PGM
CALL

- Program çağırma fonksiyonlarını seçin: PGM CALL tuşuna basın

PROGRAM

- PROGRAM yazılım tuşuna basın: TNC, çağrılacak programın tanımlaması için bir diyalog başlatır. Yol adını ekran klavyesi üzerinden girin (GOTO tuşu), ya da

PROGRAM
SEC

- PROGRAM SEÇİMİ yazılım tuşuna basın: TNC, çağrılacak programı seçebileceğiniz bir seçim penceresi açar, END tuşu ile onaylayın



Eğer sadece program ismini girerseniz, çağrılan program çağrı programı içindeki aynı dizinde bulunmalıdır.

Eğer çağrılan program, çağıran program ile aynı dizinde bulunmuyorsa, o zaman eksiksiz yol ismini giriniz, örn. **TNC:\ZW35\SCHRUPP\PGM1.H**

Eğer döngüye bir DIN/ISO programı çağırarak istiyorsanız, o zaman program isminden sonra .I dosya tipini girin.

İstedığınız programı **12 PGM CALL** döngüsü üzerinden çağırabilirsiniz.

Q parametreleri, **PGM CALL** sırasında temel olarak global etki gösterir. Bu nedenle çağrılan programdaki Q parametreleri değişikliklerinin bazı durumlarda çağıran programa da etkide bulunduğunu unutmayın.

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Çağrılan programda tanımladığınız ve kasıtsız olarak sıfırladığınız koordinat dönüşümleri, prensip olarak çağrılan program için de aktif kalır.

7.5 Yuvalamalar

Yuvalama tipleri

- Alt programdaki alt programlar
- Program bölümünün tekrarındaki program bölümünün tekrarları
- Alt programların tekrarlanması
- Alt programda, program bölümlerinin tekrarlanması

Yuvalama derinliği

Yuvalama derinliği ne kadar çok program bölümlerinin veya alt programların ya da program bölümü tekrarlarının yapılabildiğini içerir.

- Alt programlar için maksimum yuvalama derinliği: 19
- Ana program çağrıları için maksimum yuvalama derinliği: 19, bu esnada bir **CYCL CALL** bir ana program çağrısı gibi etki eder
- Program bölümlerinin tekrarlanmasını istediğiniz kadar paketleyebilirsiniz

7.5 Yuvalamalar

Alt programdaki alt program

NC örnek tümceleri

0 BEGIN PGM UPGMS MM	
...	
17 CALL LBL "UP1"	Alt programı LBL UP1'den çağırın
...	
35 L Z+100 R0 FMAX M2	Ana programın son program tümcesi (M2 ile)
36 LBL "UP1"	UP1 alt programın başlangıcı
...	
39 CALL LBL 2	LBL2'de alt program çağrılır
...	
45 LBL 0	Alt program 1 sonu
46 LBL 2	Alt program 2 başlangıcı
...	
62 LBL 0	Alt program 2 sonu
63 END PGM UPGMS MM	

Program uygulaması

- 1 UPGMS ana programı tümce 17'ye kadar uygulanır
- 2 UP1 alt programı çağrılır ve tümce 39'a kadar uygulanır
- 3 Alt program 2 çağrılır ve tümce 62'ye kadar uygulanır. Alt program 2 sonu ve çağrıldığı alt programa geri gitme
- 4 Alt program 1, tümce 40'dan tümce 45'e kadar uygulanır. Alt program 1 sonu ve UPGMS ana programına geri gitme
- 5 UPGMS ana programı tümce 18'den tümce 35'e kadar uygulanır. Tümce 1'e geri gitme ve program sonu

Program bölümü tekrarlarının tekrarları

NC örnek tümceleri

0 BEGIN PGM REPS MM	
...	
15 LBL 1	Program bölümü tekrarı 1'in başlangıcı
...	
20 LBL 2	Program bölümü tekrarı 2'in başlangıcı
...	
27 CALL LBL 2 REP 2	Program bölümü bu tümce ve LBL2 arasında
...	(Tümce 20) 2 kez tekrarlanır
35 CALL LBL 1 REP 1	Program bölümü bu tümce ve LBL1 arasında
...	(Tümce 15) 1 kez tekrarlanır
50 END PGM REPS MM	

Program uygulaması

- 1 REPS ana programı tümce 27'ye kadar uygulanır
- 2 Tümce 27 ve tümce 20 arasındaki program bölümü 2 kez tekrarlanır
- 3 REPS ana programı tümce 28'den tümce 35'e kadar uygulanır.
- 4 Tümce 35 ve tümce 15 arasındaki program bölümü 1 kez tekrarlanır (tümce 20 ile tümce 27 arasındaki program bölümü tekrarını içerir)
- 5 REPS ana programı tümce 36'dan tümce 50'ye kadar uygulanır (Program sonu)

7.5 Yuvalamalar

Alt programın tekrarlanması

NC örnek tümceleri

0 BEGIN PGM UPGREP MM	
...	
10 LBL 1	Program bölümü tekrarı 1'in başlangıcı
11 CALL LBL 2	Alt programı çağırma
12 CALL LBL 1 REP 2	Program bölümü bu tümce ve LBL1 arasında
...	(Tümce 10) 2 kez tekrarlanır
19 L Z+100 R0 FMAX M2	M2 ile ana programın son tümcesi
20 LBL 2	Alt program başlangıcı
...	
28 LBL 0	Alt program sonu
29 END PGM UPGREP MM	

Program uygulaması

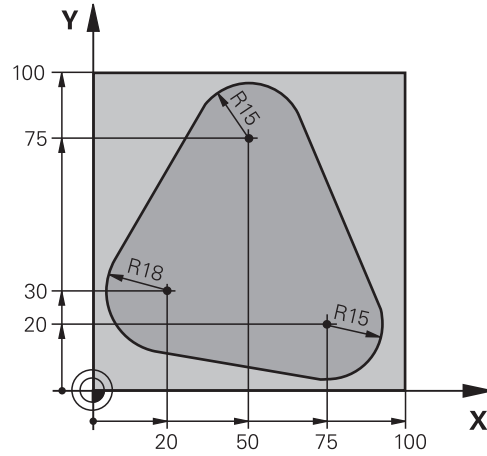
- 1 UPGREP ana programı tümce 11'ye kadar uygulanır
- 2 Alt program 2 çağırılır ve uygulanır
- 3 Tümce 12 ve tümce 10 arasındaki program bölümü 2 kez tekrarlanır: Alt program 2, 2 kez tekrarlanır
- 4 UPGREP ana programı tümce 13'den tümce 19'a kadar uygulanır; Program sonu

7.6 Programlama örnekleri

Örnek: Birden çok kesmede kontur frezeleme

Program akışı:

- Aleti ön pozisyona malzemenin üst kenarına getirin
- Kesmeyi artacak nitelikte girin
- Kontur frezeleme
- Kesme ve kontur frezelemeyi tekrarlayın



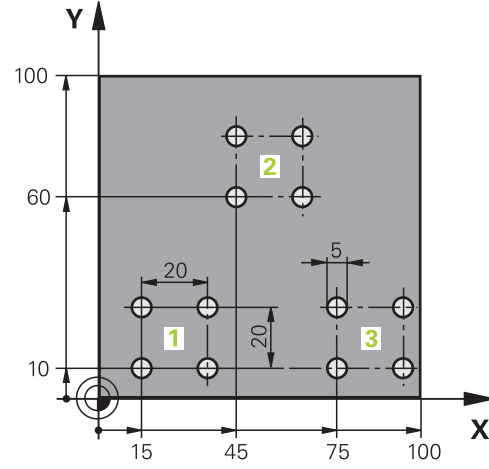
0 BEGIN PGM PGMWDH MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S500	Aletin çağırılması
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirin
5 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Çalışma düzleminin ön pozisyonu
6 L Z+0 R0 FMAX M3	Malzeme üst kenarında ön pozisyon
7 LBL 1	Program bölümü tekrarı için etiket
8 L IZ-4 R0 FMAX	Artan derinlik kesme (boşta)
9 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Kontur seyri
10 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	Kontur
11 FLT	
12 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
13 FLT	
14 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
15 FLT	
16 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
17 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Konturdan çıkma
18 L X-20 Y+0 R0 FMAX	İçeri sürme
19 CALL LBL 1 REP 4	LBL 1'e geri atlama; toplam dört defa
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Aleti içeri sürün, program sonu
21 END PGM PGMWDH MM	

7.6 Programlama örnekleri

Örnek: Delik grupları

Program akışı:

- Ana programda delik gruplarına seyir etmek
- Delik gruplarının çağırılması (Alt program 1)
- Delik grubunu sadece bir kez alt programda 1 programlayın

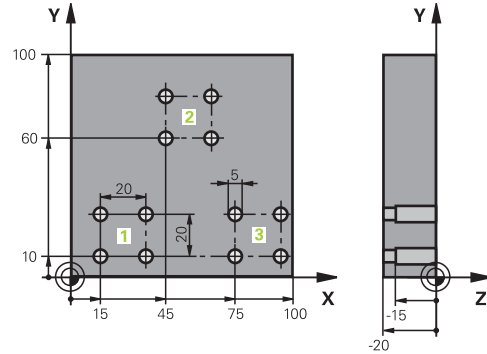


0 BEGIN PGM UP1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S5000	Aletin çağırılması
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
5 CYCL DEF 200 DELME	Delme döngü tanımı
Q200=2 ;GÜVENLİK MES.	
Q201=-10 ;DERINLIK	
Q206=250 ;F DERINLIK DURUMU	
Q202=5 ;KESME DERINL.	
Q210=0 ;ÜST BEKLEME SÜRESİ	
Q203=+0 ;YÜZEY KOOR.	
Q204=10 ;2. GÜVENLİK MES.	
Q211=0.25 ;ALT BEKLEME SÜRESİ	
6 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Delik grubu 1 başlangıç noktasına yaklaşma
7 CALL LBL 1	Delik grubu için alt programı çağırın
8 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Delik grubu 2 başlangıç noktasına yaklaşma
9 CALL LBL 1	Delik grubu için alt programı çağırma
10 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Delik grubu 3 başlangıç noktasına yaklaşma
11 CALL LBL 1	Delik grubu için alt programı çağırma
12 L Z+250 R0 FMAX M2	Ana programın sonu
13 LBL 1	Alt program 1 başlangıcı: Delik grubu
14 CYCL CALL	Delik 1
15 L IX+20 R0 FMAX M99	Delik 2'e yaklaşma, döngü çağırma
16 L IY+20 R0 FMAX M99	Delik 3'e yaklaşma, döngü çağırma
17 L IX-20 R0 FMAX M99	Delik 4'e sürme, döngü çağırma
18 LBL 0	Alt program 1 sonu
19 END PGM UP1 MM	

Örnek: Birden çok aletle delik grubu

Program akışı:

- Ana programda çalışma döngülerini programlama
- Komple delme resimlerinin çağırılması (Alt program 1)
- Alt program 1'de delik gruplarına yaklaşın, delik grubunu çağırın (Alt program 2)
- Delik grubunu sadece bir kez alt programda 2 programlayın



0 BEGIN PGM UP2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S5000	Merkez matkabı alet çağırma
4 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirin
5 CYCL DEF 200 DELME	Merkezleme döngü tanımı
Q200=2 ;GÜVENLİK MES.	
Q202=3 ;DERINLIK	
Q206=250 ;F DERINLIK DURUMU	
Q202=3 ;KESME DERINL.	
Q210=0 ;ÜST BEKLEME SÜRESİ	
Q203=+0 ;YÜZEY KOOR.	
Q204=10 ;2. GÜVENLİK MES.	
Q211=0.25 ;ALT BEKLEME SÜRESİ	
6 CALL LBL 1	Komple delme resmi için alt program 1'i çağırın
7 L Z+250 R0 FMAX M6	Alet değiştirme
8 TOOL CALL 2 Z S4000	Matkap alet çağırma
9 FN 0: Q201 =-25	Delme için yeni derinlik
10 FN 0: Q202 =+5	Delme için yeni kesme
11 CALL LBL 1	Tam delik resmi için alt program 1'i çağırma
12 L Z+250 R0 FMAX M6	Alet değiştirme
13 TOOL CALL 3 Z S500	Rayba alet çağırma

7.6 Programlama örnekleri

14 CYCL DEF 201 REIBEN	Rayba döngü tanımı
Q200=2 ;GÜVENLİK MES.	
Q201=-15 ;DERINLIK	
Q206=250 ;F DERINLIK DURUMU	
Q211=0.5 ;ALT BEKLEME SÜRESİ	
Q208=400 ;F GERİ ÇEKME	
Q203=+0 ;YÜZEY KOOR.	
Q204=10 ;2. GÜVENLİK MES.	
15 CALL LBL 1	Tam delik resmi için alt program 1'i çağırma
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Ana programın sonu
17 LBL 1	Alt program 1 başlangıcı: Tam delik resmi
18 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Delik grubu 1 başlangıç noktasına yaklaşma
19 CALL LBL 2	Delik grubu 2 için alt programı çağırın
20 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Delik grubu 2 başlangıç noktasına yaklaşma
21 CALL LBL 2	Delik grubu için alt program 2'yi çağırma
22 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Delik grubu 3 başlangıç noktasına yaklaşma
23 CALL LBL 2	Delik grubu için alt program 2'yi çağırma
24 LBL 0	Alt program 1 sonu
25 LBL 2	Alt program 2 başlangıcı: Delik grubu
26 CYCL CALL	Aktif çalışma döngüleri ile delme 1
27 L IX+20 R0 FMAX M99	Delik 2'e yaklaşma, döngü çağırma
28 L IY+20 R0 FMAX M99	Delik 3'e yaklaşma, döngü çağırma
29 L IX-20 R0 FMAX M99	Delik 4'e yaklaşma, döngü çağırma
30 LBL 0	Alt program 2 sonu
31 END PGM UP2 MM	

8

**Programlama:
Q Parametreleri**

8.1 Prensip ve fonksiyon genel bakışı

8.1 Prensip ve fonksiyon genel bakışı

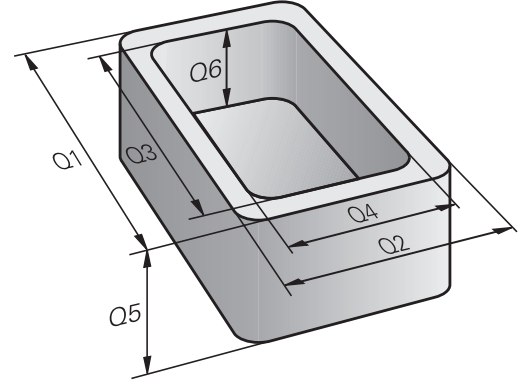
Çalışma programında parametrelerle tüm parça ailesinin tanımlayabilirsiniz. Bunun için sayısal değerler yerine yer tutucusunu girin: Q parametresi

Q parametresi örneğin aşağıdaki hususlar için belirlenir

- Koordinat değerleri
- Besleme
- Devirler
- Döngü verileri

Ayrıca Q parametreleriyle matematiksel fonksiyonlar üzerinden tanımlanmış olan konturları programlayabilir veya işleme adımlarının uygulanmasını mantıksal koşullara bağlayabilirsiniz. FK programlamasıyla bağlantılı olarak NC^ye uygun olarak ölçeklendirilen konturları da Q parametreleriyle kombine edebilirsiniz.

Q parametreleri, Q harfiyle ve 0 ila 1999 arası numaralarla işaretlenmiştir. Farklı etki biçimine sahip parametreler kullanımdadır, bakınız aşağıdaki tablo:



Anlamı	Alan
Serbestçe kullanılan parametreler, SL döngüleriyle kesişmiyorsa, global olarak tüm TNC hafızalarında bulunan programlar için etkilidir	Q0 ila Q99
TNC özel fonksiyonları için parametre	Q100 ila Q199
Döngüler için kullanılan tercih edilen parametre için, global olarak tüm TNC hafızasında bulunan programlar için etkilidir	Q200 ila Q1199
Üretici döngüleri için kullanılan tercih edilen parametre için, global olarak tüm TNC hafızasında bulunan programlar için etkilidir. Gerekirse, makine üreticisi veya üçüncü şahıslarla uyarılama yapılması gerekebilir	Q1200 ila Q1399
Parametrenin tercih edildiği Call-Aktive üretici döngüleri için kullanılanlar, global olarak tüm TNC-hafızasında bulunan programlar için etkilidir	Q1400 ila Q1499
Parametrenin tercih edildiği Def-Aktive üretici döngüleri için kullanılanlar, global olarak tüm TNC-hafızasında bulunan programlar için etkilidir	Q1500 ila Q1599

Anlamı	Alan
Serbestçe kullanılan parametreler, tüm TNC hafızası içindeki programlar için global etkilidir	Q1600 ila Q1999
Serbest kullanılabilir QL parametreleri, sadece bir program dahilinde lokal etkilidir	QL0 ila QL499
Serbest kullanılabilir QR parametresi, sürekli (remanent) etkilidir, akım kesintisi olduğunda da	QR0 ila QR499

Ayrıca size **QS** parametresi (**S** String için belirtilir) kullanıma sunulur, bunlarla TNC'de metinleri işleyebilirsiniz. Prensipde **QS** parametresi için aynı Q parametresi alanları için kullanılanlar geçerlidir (yukarıdaki tabloya bakınız).



QS parametrelerinde de **QS100** ila **QS199** arasındaki alanın dahili metinler için ayrıldığını dikkate alın. QL lokal parametreler sadece bir program içinde etkilidir ve programın çağrılarında ya da makrolara aktarılmaz.

Programlama uyarıları

Q parametreleri ve sayısal değerler, program içine karışık şekilde girilebilir.

Q parametrelerine -999 999 999 ila +999 999 999 arasında sayı değerleri atayabilirsiniz. Giriş alanı azami 15 karakter ile sınırlıdır, bunların en fazla 9'u virgölün önündedir. TNC, dahili olarak 10^{10} 'a kadar olan sayı değerlerini hesaplayabilir.

QS parametrelerine maksimum 254 karakter tahsis atayabilirsiniz.



TNC, bazı Q ve QS parametrelerine otomatik olarak hep aynı verileri atar, örneğin Q parametresi **Q108** geçerli alet yarıçapı bkz. "Ön tanımlı Q parametreleri", Sayfa 298.

TNC, sayısal değerleri dahili olarak ikili bir sayı formatında kaydeder (Norm IEEE 754). Bu standart formatın kullanımıyla bazı ondalık sayılar tam olarak ikili olarak gösterilemeyebilir (yuvarlama hatası). Bu duruma özellikle, atlama komutlarında veya konumlandırmalarda hesaplanan Q parametresi içeriklerini kullandığınız zaman dikkat edin.

8 Programlama: Q Parametreleri

8.1 Prensip ve fonksiyon genel bakışı

Q parametresi fonksiyonlarının çağırılması

Eğer bir çalışma programı giriyorsanız, "Q" tuşuna basın (sayı girdileri hanesindedir ve eksen seçimini -/+ tuşuyla belirleyin). O zaman TNC size aşağıdaki yazılım tuşlarını gösterir:

Fonksiyon grubunu	Yazılım tuşu	Sayfa
Matematik temel fonksiyonları	TEHEL FONKS.	244
Açı fonksiyonları	ACI FONKS.	246
Daire hesaplama fonksiyonu	DAIRE HESAP-LAMA	247
Eğer/o zaman kararları, atlamaları	ATLAMA	248
Diğer fonksiyonlar	ÖZEL FONKS.	252
Formülü doğrudan girme	FORMÜL	283
Karmaşık konturları işleme fonksiyonu	KONTUR-FORMÜL	Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı



Bir Q parametresi tanımladığınızda ya da atadığınızda, TNC Q, QL ve QR yazılım tuşlarını gösterir. Bu yazılım tuşlarını kullanarak, öncelikle istenilen parametre türünü seçin ve ardından parametre numarasını girin.
Eğer bir USB tuş takımı bağlı ise, Q tuşuna basarak formül girişi diyalogunu doğrudan açabilirsiniz.

8.2 Parça ailesi – Sayı değerleri yerine Q parametresi

Uygulama

Q parametresi fonksiyonu **FN 0: ATAMA** ile Q parametrelerine sayısal değerler atayabilirsiniz. Sonra çalışma programında, sayısal değer yerine Q parametresini girin.

NC örnek tümceleri

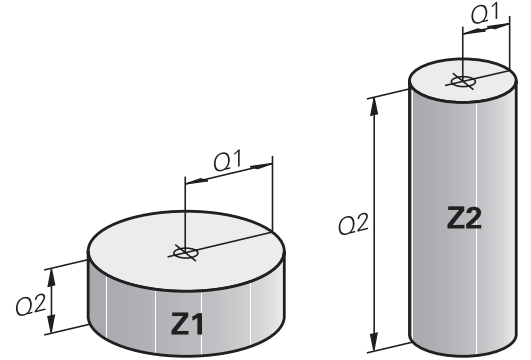
15 FN 0: Q10=25	Atama
...	Q10, değer 25 içerir
25 L X +Q10	L X +25 tabidir

Parça ailesinin programlanması için örn. karakteristik malzeme ebatlarını Q parametresi olarak girebilirsiniz.

Her bir parçanın işlenmesi için, her bir parametreye ilgili sayısal değeri atayın.

Örnek: Q parametrelili silindir

Silindir yarıçapı:	$R = Q1$
Silindir yüksekliği:	$H = Q2$
Silindir Z1:	$Q1 = +30$ $Q2 = +10$
Silindir Z2:	$Q1 = +10$ $Q2 = +50$



8.3 Konturları matematiksel fonksiyonlarla tanımlama

8.3 Konturları matematiksel fonksiyonlarla tanımlama

Uygulama

Q parametreleriyle matematik temel fonksiyonları çalışma programına programlayabilirsiniz:

- Q parametresi fonksiyonunu seçin: Q tuşuna basın (sayı girişleri hanesinde, sağda). Yazılım tuşu çubuğu, Q parametresi fonksiyonlarını gösterir
- Matematik temel fonksiyonlarının seçimi: TEMEL FONK. yazılım tuşuna basın. TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir:

Genel bakış

Fonksiyon	Yazılım tuşu
FN 0: ATAMA z.B. FN 0: Q5 = +60 Değeri doğrudan atama	
FN 1: TOPLAMA z.B. FN 1: Q1 = -Q2 + -5 İki değerin toplamını bulma ve atama	
FN 2: ÇIKARMA z.B. FN 2: Q1 = +10 - +5 İki değerin farkını bulma ve atama	
FN 3: ÇARPMA z.B. FN 3: Q2 = +3 * +3 İki değerin çarpımını bulma ve atama	
FN 4: DIVISION z.B. FN 4: Q4 = +8 DIV +Q2 İki değerin bölümünü bulma ve atama Yasak: 0'a bölmeyin!	
FN 5: KAREKÖK z.B. FN 5: Q20 = SQRT 4 Bir sayının karekökünü alma ve atama Yasak: Negatif sayının kökünü almayın!	

Sağından "=" işaretleri girebilirsiniz:

- iki sayı
- iki Q parametresi
- bir sayı ve bir Q parametresi

Q parametresi ve sayısal değerler, denklemlerin içinde istediğiniz ön işaretiyle belirleyebilirsiniz.

Temel hesaplama türlerini programlama

Örnek 1

Q

TEMEL
FONKS.

FN0
X = Y

- Q parametresi fonksiyonunu seçme: Q tuşuna basın
- Matematik temel fonksiyonlarının seçimi: TEMEL FONK. yazılım tuşuna basın
- ATAMA Q parametre fonksiyonunu seçme: FN0 X = Y yazılım tuşuna basın

TNC'deki program tümceleri

16 FN 0: Q5 =+10

17 FN 3: Q12 = +Q5 * +7

SONUÇ İÇİN PARAMETRE NO.?

ENT

- 12 (Q parametresinin numarasını) girin ve ENT tuşu ile onaylayın.

1. DEĞER Mİ PARAMETRE Mİ?

ENT

- 10 girin: Q5 parametresine 10 sayı değerini atayın ve ENT yazılım tuşuna basın.

Örnek 2

Q

TEMEL
FONKS.

FN3
X * Y

- Q parametresi fonksiyonunu seçme: Q tuşuna basın
- Matematik temel fonksiyonlarının seçimi: TEMEL FONK. yazılım tuşuna basın
- ÇARPMA Q parametresi fonksiyonunu seçin: FN3 X * Y yazılım tuşuna basın

SONUÇ İÇİN PARAMETRE NO.?

ENT

- 12 (Q parametresinin numarasını) girin ve ENT tuşu ile onaylayın.

1. DEĞER Mİ PARAMETRE Mİ?

ENT

- Q5 değerini ilk değer olarak girin ve ENT tuşu ile onaylayın.

2. DEĞER Mİ PARAMETRE Mİ?

ENT

- 7 değerini ikinci değer olarak girin ve ENT tuşu ile onaylayın.

8.4 Açık fonksiyonları (Trigonometri)

8.4 Açık fonksiyonları (Trigonometri)

Tanımlamalar

Sinüs: $\sin \alpha = a / c$

Kosinüs: $\cos \alpha = b / c$

Tanjant: $\tan \alpha = a / b = \sin \alpha / \cos \alpha$

Buna göre

- c, dik açının karşısındaki kenar
- a, α açısının karşısındaki kenar α
- b üçüncü kenar

Tanjanttan TNC açısı tespit edilebilir:

$$\alpha = \arctan (a / b) = \arctan (\sin \alpha / \cos \alpha)$$

Örnek:

$$a = 25 \text{ mm}$$

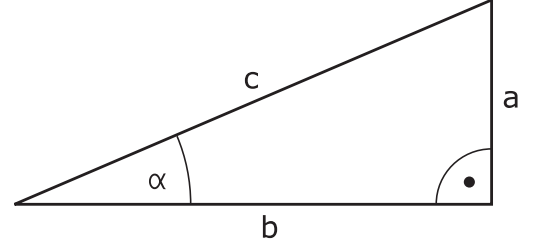
$$b = 50 \text{ mm}$$

$$\alpha = \arctan (a / b) = \arctan 0,5 = 26,57^\circ$$

Ayrıca da geçerli olan:

$$a^2 + b^2 = c^2 \text{ (} a^2 = a \times a \text{ ile)}$$

$$c = \sqrt{(a^2 + b^2)}$$



Açık fonksiyonlarını programlama

Açık fonksiyonları, AÇI---FONKS. yazılım tuşuna basıldığında belirir.

TNC, yazılım tuşlarını tablonun altında gösterir.

Programlama: "Örnek: Temel hesaplama türlerini programlama" karşılaştırın

Fonksiyon	Yazılım tuşu
FN 6: SİNÜS ör. FN 6: Q20 = SIN-Q5 Bir açının sinüsünü derece (°) cinsinden belirleme ve atama	FN6 SIN(X)
FN 7: KOSİNÜS ör. FN 7: Q21 = COS-Q5 Bir açının kosinüsünü derece (°) cinsinden belirleme ve atama	D7 COS(X)
FN 8: KARELERİN TOPLAMININ KAREKÖKÜ ör. FN 8: Q10 = +5 LEN +4 İki değerden uzunluğu bulma ve atama	FN8 X LEN Y
FN 13: AÇI Ör. FN 13: Q20 = +25 ANG-Q1 Arctan fonksiyonu ile iki kenarın açısını veya açının (0 < açı < 360°) sin ve cos değerlerini belirleme ve atama	FN13 X ANG Y

8.5 Daire hesaplamaları

Uygulama

Daire hesaplaması fonksiyonuyla üç veya dört daire noktasından daire odak noktasını ve daire yarıçapını TNC tarafından hesaplatılabilir. Dairenin dört noktadan hesaplanması daha kesin yapılır.

Uygulama: Bu fonksiyonu, örn. eğer programlanabilir tarama fonksiyonu konumundan ve deliğin büyüklüğünden veya daire bölümünden belirlemek isterseniz kullanabilirsiniz.

Fonksiyon

Yazılım tuşu

FN 23: Üç daire noktasından DAİRE VERİLERİ tespit etme
Ör. FN 23: Q20 = CDATA Q30

FN23
DAİRE
3 NOKTA

Üç daire noktasındaki koordinat çiftinden, Q30 parametresi ve bundan sonra yer alan beş parametre, – ki burada Q35'e kadar – kayıt edilmelidir.

TNC daire merkezini, ana ekseninde (mil ekseninde X) Q20 parametresinde, yan eksenindeki daire merkezini (Z mil ekseninde Y) Q21 parametresinde kaydedilir ve daire yarıçapı Q22 parametresinde işlenir.

Fonksiyon

Yazılım tuşu

FN 24: Dört daire noktasından DAİRE VERİLERİ tespit etme
Ör. FN 24: Q20 = CDATA Q30

FN24
DAİRE
4 NOKTA

Dört daire noktasının koordinat çiftleri, Q30 parametresinde ve beraberinde yedi parametreyi, – ki burada Q37'ye kadardır, – kaydedilmelidir.

TNC daire merkezini, ana ekseninde (mil ekseninde X) Q20 parametresinde, yan eksenindeki daire merkezini (Z mil ekseninde Y) Q21 parametresinde kaydedilir ve daire yarıçapı Q22 parametresinde işlenir.



FN 23 ve FN 24 fonksiyonlarının otomatik olarak, sonuç parametrelerinin yanı sıra sonraki iki parametrenin de üzerine yazacağına dikkat edin.

8.6 Eğer/o zaman kararlarının Q parametreleriyle verilmesi

8.6 Eğer/o zaman kararlarının Q parametreleriyle verilmesi

Uygulama

Eğer/ o zaman kararlarında TNC bir Q parametresini başka bir Q parametresiyle karşılaştırır veya sayısal değerle kıyaslar. Koşul yerine getirilmişse, TNC, koşulun arkasında programlanmış olan etiketteki işleme programına devam eder (etiket bkz. "Alt programları ve program bölüm tekrarlarını tanımlama", Sayfa 224). Eğer koşullar yerine getirilmemişse, TNC bir sonraki tümceyi uygular.

Eğer başka bir programı alt program olarak çağırmak isterseniz, Label arkasına **PGM CALL** ile programlayın.

Mutlak atlamalar

Mutlak atlamalar, koşulu (=mutlaka) yerine getirilmesi gereken atlamalardır, örn.

FN 9: IF+10 EQU+10 GOTO LBL1

Eğer/o zaman kararları programlama

Eğer/o zaman kararları, ATLAMA yazılım tuşuna basılmasıyla belirir. TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir:

Fonksiyon

Yazılım tuşu

FN 9: EĞER EŞİTSE, ATLA

Ör. **FN 9: IF +Q1 EQU +Q3 GOTO LBL**

"UPCAN25"

Eğer her iki değer veya parametre eşitse, belirtilen etikete atlama

FN9
IF X EQ Y
GOTO

FN 10: EĞER EŞİT DEĞİLSE ATLA

Ör. **FN 10: IF +10 NE -Q5 GOTO LBL 10**

Eğer her iki değer veya parametre eşit değilse, belirtilen etikete atlama

FN10
IF X NE Y
GOTO

FN 11: EĞER BÜYÜKSE, ATLA

Ör. **FN 11: IF+Q1 GT+10 GOTO LBL 5**

Eğer ilk değer veya parametre, ikinci değer veya parametreden daha büyükse, belirtilen etikete atlama

FN11
IF X GT Y
GOTO

FN 12: EĞER KÜÇÜKSE ATLA

Ör. **FN 12: IF+Q5 LT+0 GOTO LBL "ANYNAME"**

Eğer ilk değer veya parametre, ikinci değer veya parametreden daha küçükse, belirtilen etikete atlama

FN12
IF X LT Y
GOTO

Kullanılan kısaltmalar ve tanımlamalar

IF	(İng.):	Eğer
EQU	(İng. equal):	Eşit
NE	(İng. not equal):	Eşit değil
GT	(İng. greater than):	Büyüktür
LT	(İng. less than):	Küçüktür
GOTO	(İng. go to):	Git

8 Programlama: Q Parametreleri

8.7 Q parametresini kontrol etme ve değiştirme

8.7 Q parametresini kontrol etme ve değiştirme

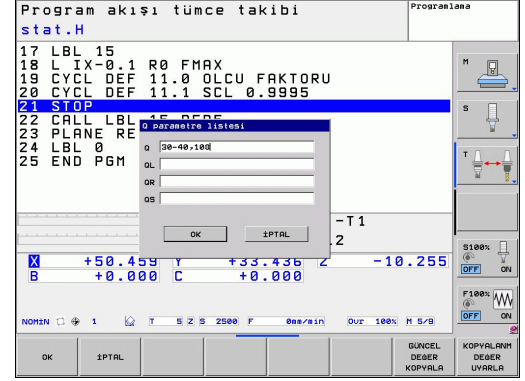
Uygulama şekli

Tüm işletim turlerinde Q parametreleri (yani programları oluştururken, test ederken ve işlerken) kontrol edebilirsiniz ve değiştirebilirsiniz.

- Gerekirse program akışını yarıda keser, (örn. harici DURDUR tuşu ve DAHİLİ DUR yazılım tuşuna basabilirsiniz) veya program testini durdurabilirsiniz



- Q parametresi fonksiyonlarını ağırın: Q INFO yazılım tuşuna ya da Q tuşuna basın
- TNC tüm parametreleri ve ilgili geçerli değerleri listeler Ok tuşlarıyla ya da GOTO tuşuyla istenilen dy seçin.
- Eğer değeri değiştirmek istiyorsanız, GÜNCEL ALANI DÜZENLE yazılım tuşuna basın, yeni değeri girin ve ENT tuşu ile onaylayın.
- Eğer değeri değiştirmek istemiyorsanız, o zaman GEÇERLİ DEğER yazılım tuşuna basın veya diyaloğu END tuşu ile sonlandırın



TNC, dğleri veya dahili kullanılan parametreler, açıklamalarla işlenmiştir. Eğer lokal, global veya String parametrelerini kontrol ediyorsanız veya değiştirmek istiyorsanız, Q QL QR QS PARAMETRESİNİ GÖSTER yazılım tuşuna basın. TNC daha sonra ilgili parametre türünü gösterir. Daha önce tanımlanan fonksiyonlar aynı şekilde geçerlidir.

Q parametresini kontrol etme ve değiştirme 8.7

Manuel, el çarkı, tekil tümce, tümce sırası ve program testi işletim türlerinde Q parametrelerini ayrıca statü göstergesinde gösterebilirsiniz.

- Gerekirse program akışını yarıda keser, (rn. harici DURDUR tuşu ve DAHİLİ DUR yazılım tuşuna basabilirsiniz) veya program testini durdurabilirsiniz



- Ekran taksimi için yazılım tuşu çubuğunu ağırın



- İlave statü göstergeli ekran görünümünü seçin: TNC ekranın sağ yarısında **Genel bakış** statü formunu gösterir



- DURUM Q-PARAM. yazılım tuşunu seçin



- Q PARAMETRE LİSTESİ yazılım tuşunu seçin
- TNC bir genel bakış penceresi açar, burada Q parametresinin veya String parametresinin göstergesi için istenen alana girebilirsiniz. Birden fazla Q parametresini bir virgl ile girin (rneğin Q 1,2,3,4). Gösterge alanlarını bir tire girerek tanımlayın (rneğin Q 10-14)

8.8 İlave fonksiyonlar

8.8 İlave fonksiyonlar

Genel bakış

Ek fonksiyonlar, ÖZEL FONKS. yazılım tuşuna basarak belirlir. TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir:

Fonksiyon	Yazılım tuşu	Sayfa
FN 14:ERROR Hata mesajlarının verilmesi	FN14 HATA SI =	253
FN 16:F-PRINT Metinlerin ve Q parametresi değerlerinin biçimlendirilmiş çıktısını alma	FN16 F-BASINC	257
FN 18:SYS-DATUM READ Sistem verilerini okuma	FN18 OKU SİS VERİ L	261
FN 19:PLC Değerleri PLC'ye aktarma	FN19 PLC =	270
FN 20:WAIT FOR NC ve PLC senkronizasyonu	FN20 KONTROL YUKARI	270
FN 29:PLC En fazla sekiz değeri PLC'ye aktarma	FN29 PLC LIST =	272
FN 37:EXPORT Lokal Q parametrelerini ya da QS parametrelerini çağıran bir programa gönderme	FN37 EXPORT	272
FN 26:TABOPEN Serbest tanımlanabilir tabloları açma	FN26 TABLO AC	349
FN 27:TABWRITE Serbest tanımlanabilir bir tabloya yazma	FN27 TABLO YAZDIR	350
FN 28:TABREAD Serbest tanımlanabilir bir tablodan okuma	FN28 TABLO OKU	351

FN 14: ERROR: Hata mesajlarının verilmesi

FN 14: ERROR fonksiyonu ile makine üreticisi veya HEIDENHAIN tarafından önceden belirtilmiş program kumandalı mesajların verilmesini sağlayabilirsiniz. Eğer TNC program akışında veya program testinde tümce **FN 14** ile belirirse, işlemi yarıda keser ve bir mesaj verir. Ardından programı yeniden başlatmanız gerekir. Hata numaraları: Aşağıdaki tabloya bakınız

Hatalı numaralar alanı	Standart diyalog
0 ... 999	Makineye bağlı diyalog
1000 ... 1199	Dahili hata mesajları (sağdaki tabloya bakınız)

NC örnek tümcesi

TNC mesajını, hata numarası 254 altında kayıtlı olanı belirtilmesi isteniliyor

180 FN 14: ERROR = 254

HEIDENHAIN tarafından önceden tanımlanmış olan hata mesajı

Hatalı numara	Metin
1000	Mil?
1001	Alet eksen eksik
1002	Alet yarıçapı çok küçük
1003	Alet yarıçapı çok büyük
1004	Alan aşıldı
1005	Pozisyon başlangıcı yanlış
1006	DÖNMEYE izin verilmez
1007	ÖLÇÜ FAKTÖRÜNE izin verilmez
1008	YANSIMAYA izin verilmez
1009	Yer değiştirmeye izin verilmez
1010	Besleme eksik
1011	Giriş değeri yanlış
1012	Ön işaret yanlış
1013	Açıya izin verilmez
1014	Tarama noktasına ulaşılamıyor
1015	Çok fazla nokta
1016	Giriş çelişkili
1017	CYCL tam değil
1018	Düzlem yanlış tanımlanmış
1019	Yanlış eksen programlanmış
1020	Yanlış devir
1021	Yarıçap düzeltilmesi tanımsız
1022	Yuvarlama tanımsız
1023	Yuvarlama yarıçapı çok büyük
1024	Tanımsız program başlatması
1025	Çok yüksek yuvalama

8.8 İlave fonksiyonlar

Hatalı numara	Metin
1026	Açı referansı eksik
1027	İşlem döngüsü tanımlanmamış
1028	Yiv genişliği çok küçük
1029	Cep çok küçük
1030	Q202 tanımsız
1031	Q205 tanımsız
1032	Q218'ü Q219'den daha büyük girin
1033	CYCL 210 izin verilmez
1034	CYCL 211 izin verilmez
1035	Q220 çok büyük
1036	Q223'ü Q222'den daha büyük girin
1037	Q244, 0'dan daha büyük girin
1038	Q245 eşit değil Q246 girin
1039	Açı bölgesi < 360° girme
1040	Q223'ü Q222'den daha büyük girin
1041	Q214: 0 izin verilmez
1042	Gidiş yönü tanımsız
1043	Sıfır nokta tablosu aktif değil
1044	Durum hatası: Orta 1. eksen
1045	Durum hatası: Orta 2. eksen
1046	Delik çok küçük
1047	Delik çok büyük
1048	Pim çok küçük
1049	Pim çok büyük
1050	Cep çok küçük: Ek iş 1.A.
1051	Cep çok küçük: Ek iş 2.A.
1052	Cep çok büyük: Iskarta 1.A.
1053	Cep çok büyük: Iskarta 2.A.
1054	Pim çok küçük: Iskarta 1.A.
1055	Pim çok küçük: Iskarta 2.A.
1056	Pim çok büyük: Ek iş 1.A.
1057	Pim çok büyük: Ek iş 2.A.
1058	TCHPROBE 425: Maks ölçüm hatası
1059	TCHPROBE 425: Min ölçüm hatası
1060	TCHPROBE 426: Maks ölçüm hatası
1061	TCHPROBE 426: Min ölçüm hatası
1062	TCHPROBE 430: Çap çok büyük
1063	TCHPROBE 430: Çap çok kaçak
1064	Ölçü eksenini tanımsız
1065	Alet kırılma toleransını aştı

Hatalı numara	Metin
1066	Q247 eşit değil 0 girin
1067	Tutar Q247 büyük 5 girin
1068	Sıfır noktası tablosu?
1069	Freze tipi Q351 eşit değil 0 gir
1070	Dişli derinliğini düşürün
1071	Kalibrasyon uygula
1072	Tolerans aşımı
1073	Tümce girişi aktif
1074	YÖNLENDİRME'ye izin verilmez
1075	3DROT izin verilmez
1076	3DROT etkinleştirin
1077	Derinliği negatif girin
1078	Q303 ölçüm döngüsünde tanımsız!
1079	Alet eksenine izin verilmez
1080	Hesaplanılan değerler yanlış
1081	Ölçüm noktaları çelişkili
1082	Güvenli yükseklik yanlış girilmiş
1083	Daldırma tipi çelişkili
1084	İşlem döngüsüne izin verilmez
1085	Satır yazmaya karşı korunaklıdır
1086	Ölçü toplamı derinlikten büyük
1087	Uç açısı tanımlı değil
1088	Veriler çelişkili
1089	Yiv durumu 0 izin verilmez
1090	Kesme eşit değil 0 girin
1091	Q399 komut geçişine izin yok
1092	Alet tanımlı değil
1093	Alet numarasına izin verilmez
1094	Alet ismine izin verilmez
1095	Yazılım seçeneği aktif değil
1096	Kinematik geri yüklenemiyor
1097	Fonksiyona izin verilmez
1098	Ham parça ölçü çakışması
1099	Ölçüm konumuna izin verilmiyor
1100	Kinematik erişim mümkün değil
1101	Ölçüm poz. çapraz aralıkta değil
1102	Ön ayar komp. yapılamıyor
1103	Alet yarıçapı çok büyük
1104	Daldırma türü mümkün değil
1105	Daldırma açısı yanlış tanımlanmış

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

Hatalı numara	Metin
1106	Açılma açısı tanımlanmamış
1107	Yiv genişliği çok büyük
1108	Ölçü faktörleri eşit değil
1109	Alet verileri tutarsız

FN 16: F-PRINT: Metinleri ve Q parametrelerinin biçimlendirilmiş çıktısını alma



FN 16 ile NC programından da istediğiniz mesajları ekranda gösterebilirsiniz. Bu gibi mesajlar TNC tarafından ekran üzerine yansıtılan bilgi penceresinden gösterilir.

FN 16: F-PRINT fonksiyonu ile Q parametresi değerlerinin ve metinlerin biçimlendirilmiş çıktıları alabilirsiniz. Eğer değerleri yazdırırsanız, TNC dosyadaki verileri **FN 16** tümcesinde belirlediğiniz yere kaydeder.

Formatlanmış metni ve Q parametresi değerleri vermek için, TNC'nin metin editörüyle metin dosyası oluşturun, bunun içine formatları ve verilecek Q parametresini tespit edin.

Çıkış formatını belirleyen metin dosyası için örnek:

"MESSPROTOKOLL SCHAUFELRAD-SCHWERPUNKT";

"TARİH: %2d-%2d-%4d", DAY, MONTH, YEAR4;

"SAAT: %2d:%2d:%2d", HOUR, MIN, SEC;

"ÖLÇÜM DEĞERİ SAYISI: = 1";

"X1 = %9.3LF", Q31;

"Y1 = %9.3LF", Q32;

"Z1 = %9.3LF", Q33;

Metin dosyalarını oluşturmak için, aşağıda yer alan formatlama fonksiyonlarını kullanın:

Özel işaretler	Fonksiyon
"....."	Çıkış formatı metin ve değişkenler için üst tırnak işaretleriyle belirleyin
%9.3LF	Q parametreleri için formatı belirleme: toplam 9 haneli (dahil edilen işaretler: ondalık noktası), bundan da 3 virgöl sonrası hane, Long, Floating (ondalık sayısı)
%S	Metin değişkeni için format
%d	Tam sayı biçimi
,	Çıkış formatı ve parametre arasında ayıraç işareti
;	Tümce sonu işareti, satırı sonlandırır
\n	Satır sonu

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

Çeşitli bilgileri protokol dosyalarıyla belirtmek için aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

Anahtar kelime	Fonksiyon
CALL_PATH	NC programının FN16 fonksiyonu için belirlenmiş yol isimlerini belirtir. Örnek: "Ölçüm programı: %S", CALL_PATH;
M_CLOSE	FN16 ile yazdığınız dosyayı kapatır. Örnek: M_CLOSE;
M_APPEND	Tekrar verildiğinde protokol mevcut protokole ekleme yapar. Örnek: M_APPEND;
M_APPEND_MAX	Yeni bir çıktıda protokol, kilobayt cinsinden belirtilen maksimum dosya boyutu aşılanı kadar mevcut protokole iliştilir. Örnek: M_APPEND_MAX1024;
M_TRUNCATE	Yeni bir çıktıda protokol eskisinin üzerine yazılır. Örnek: M_TRUNCATE;
L_İNGİLİZCE	Metin sadece diyalog dilinde İngilizce verin
L_GERMAN	Metin sadece diyalog dilinde Almanca verin
L_CZECH	Metin sadece diyalog dilinde Çekçe verin
L_FRENCH	Metin sadece diyalog dilinde Fransızca verin
L_ITALIAN	Metin sadece diyalog dilinde İtalyanca verin
L_SPANISH	Metin sadece diyalog dilinde İspanyolca verin
L_SWEDISH	Metin sadece diyalog dilinde İsveççe verin
L_DANISH	Metin sadece diyalog dilinde Danca verin
L_FINNISH	Metin sadece diyalog dilinde Fince verin
L_DUTCH	Metin sadece diyalog dilinde, Felemenkçe verin
L_POLISH	Metin sadece diyalog dilinde Lehçe verin
L_PORTUGUE	Metin sadece diyalog dilinde Portekizce verin
L_HUNGARIA	Metin sadece diyalog dilinde Macarca verin
L_SLOVENIAN	Metin sadece diyalog dilinde Slovence verin
L_ALL	Metni, diyalog dilinden bağımsız verin

Anahtar kelime	Fonksiyon
HOUR	Gerçek süreden saat adeti
M'YN	Gerçek süreden dakika adeti
SEC	Gerçek süreden saniye adeti
DAY	Gerçek süreden gün
MONTH	Gerçek süreden ay
STR_MONTH	Gerçek süreden aylık String kısaltması
YEAR2	Gerçek süreden iki haneli yıl sayısı
YEAR4	Gerçek süreden dört haneli yıl sayısı

Çalışma programında çıktıyı etkinleştirmek için FN 16: F-PRINT programlarsınız

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/ TNC:\PROT1.TXT

TNC ardından PROT1.TXT dosyasını oluşturur:

MESSPROTOKOLL SCHAUFELRAD-SCHWERPUNKT

TARİH: 27:11:2001

SAAT: 08:56:34

"ÖLÇÜM DEĞERİ SAYISI: = 1

X1 = 149,360

Y1 = 25,509

Z1 = 37,000



Program içinde çok kez aynı dosyanın çıktısını alacaksanız, TNC tüm metinleri hedef dizin dahilinde çıktısı alınmış metinlerin arkasına ilişir.

Eğer programda, **FN 16**'yı birden çok kullandıysanız, TNC dosyadaki tüm metinleri ilk **FN 16** fonksiyonunda belirttiğiniz yere kaydeder. Dosyanın çıktısı ancak, eğer TNC **END PGM** tümcesini okuduktan sonra ya da NC durdur tuşuna bastıktan sonra veya dosya **M_CLOSE** ile kapatıldıktan sonra yapılır.

FN 16 tümcesinde format dosyasını ve protokol dosyasını ilgili uzantısıyla programlayın.

Eğer protokol dosyası yol isimlerini dosya ismi ile belirtirseniz, TNC protokol dosyalarını, NC programında **FN 16** fonksiyonu ile dizine yerleştirir.

fn16DefaultPath ve **fn16DefaultPathSim** (ProgrammTest) kullanıcı parametrelerinde protokol dosyaların çıkışı için standart bir yol tanımlayabilirsiniz.

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

Mesajları ekranda gösterme

FN 16 fonksiyonunu kullanarak, istediğiniz mesajları NC programından alıp açılır bir pencereyle TNC ekranında gösterebilirsiniz. Böylece kolay bir şekilde daha uzun uyarı metinlerini de programda istediğiniz yerde gönderebilir, kullanıcısının buna tepki göstermesini sağlayabilirsiniz. Bu şekilde Q parametresi içeriklerini de eğer protokol tanımlama dosyası ilgili talimatlar içeriyorsa verebilirsiniz.

TNC ekranında mesaj belirlenmesi için, protokol dosyası ismi olarak sadece **SCREEN:** belirtmelisiniz.

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCREEN:

Mesajınız bilgilendirme penceresinde olan satırlardan daha fazla ise, ok tuşlarıyla bilgilendirme penceresinde sayfa geçişleri yapabilirsiniz.

Bilgi penceresini kapatmak için: CE tuşa basın. Program kontrol penceresini kapatmak için, aşağıda yer alan NC tümcesini programlayın:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCLR:



Protokol tarif dosyası için, daha öncesinden tanımlanan konvansiyonlar geçerlidir.
Program içinde çok kez aynı dosyanın çıktısını alacaksanız, TNC tüm metinleri hedef dizin dahilinde çıktısı alınmış metinlerin arkasına iliştirir.

Mesajların harici olarak çıktısını alma

FN 16 fonksiyonunu **FN 16** ile oluşturulmuş dosyaları NC programıyla harici olarak kaydetmek için de kullanabilirsiniz. Bunun için iki olanak kullanıma sunulur:

Hedef dizinin ismini **FN 16** fonksiyonunda tam olarak belirtin:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MSK\MSK1.A / PC325:\LOG\PRO1.TXT



Protokol tarif dosyası için, daha öncesinden tanımlanan konvansiyonlar geçerlidir.
Program içinde çok kez aynı dosyanın çıktısını alacaksanız, TNC tüm metinleri hedef dizin dahilinde çıktısı alınmış metinlerin arkasına iliştirir.

FN 18: SYS-DATUM READ: Sistem verilerini okuma

FN 18: SYS-DATUM READ fonksiyonu ile sistem verilerini okuyabilir ve Q parametrelerine kaydedebilirsiniz. Sistem tarihi seçimi, grup numaralandırması üzerinden (ID-No.) ile yapılır, numara ve gerekirse indeks üzerinden belirlenir.

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
Program-Info, 10	3	-	Aktif çalışma döngüsü numarası
	103	Q parametresi numarası	NC döngüleri içinde önemli; IDX altında verilen Q parametresinin buna ait olan CYCLE DEF'te belirgin bir şekilde verilmiş olmasını sorgulamak üzere.
Sistem atlama adresleri, 13	1	-	Güncel programı sonlandırmak yerine M2/M30'da atlanan label, değer = 0: M2/M30 normal etki ediyor
	2	-	FN14'de: ERROR'da programı bir hatayla durdurmak yerine, NC-CANCEL reaksiyonuyla atlanan Label. FN14 komutunda programlı hata numarası ID992 NR14 altında okunabilir. Değer= 0: FN14 normal etki eder.
	3	-	Programı bir hatayla durdurmak yerine dahili bir sunucu hatasında (SQL, PLC, CFG) atlanan Label. Değer= 0: Sunucu hatası normal etki eder.
Makine konumu, 20	1	-	Aktif alet numarası
	2	-	Hazırlanılan alet numarası
	3	-	Aktif alet eksen 0=X, 1=Y, 2=Z, 6=U, 7=V, 8=W
	4	-	Programlanmış mil devri
	5	-	Aktif mil durumu: -1=tanımlı değil, 0=M3 aktif, 1=M4 aktif, 2=M3 sonrası M5, 3=M4 sonrası M5
	7	-	Dişli kademeleri
	8	-	Soğutma maddesi durumu: 0=kapalı, 1=açık
	9	-	Aktif besleme
	10	-	Hazırlanılan aletin indeksi
	11	-	Aktif aletin indeksi
Kanal verileri, 25	1	-	Kanal numarası

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
Döngü parametresi, 30	1	-	Aktif çalışma döngüsü güvenlik mesafesi
	2	-	Aktif çalışma döngüsü delme derinliği/freze derinliği
	3	-	Aktif çalışma döngüsü derinlik ayarlaması
	4	-	Aktif çalışma döngüsü derinlik ayarı beslemesi
	5	-	Dikdörtgen döngüsü ilk kenar uzunluğu
	6	-	Dikdörtgen döngüsü ikinci kenar uzunluğu
	7	-	Yiv döngüsü ilk kenar uzunluğu
	8	-	Yiv döngüsü ikinci kenar uzunluğu
	9	-	Dairesel cep döngüsü yarıçapı
	10	-	Aktif çalışma döngüsü freze beslemesi
	11	-	Aktif çalışma döngüsü dönme yönü
	12	-	Aktif çalışma döngüsü bekleme süresi
	13	-	Hatve döngüsü 17, 18
	14	-	Aktif çalışma döngüsü perdelama ölçüsü
	15	-	Aktif çalışma döngüsü boşaltma açısı
Şekle göre durum, 35	21	-	Tarama açısı
	22	-	Tarama yolu
	23	-	Tarama beslemesi
	1	-	Ölçümlendirme: 0 = mutlak (G90) 1 = artan (G91)
SQL tablolarının verileri, 40	1	-	En son SQL komutu için sonuç kodu
Alet tablosu verileri, 50	1	Alet no.	Alet Uzunluğu
	2	Alet no.	Alet Yarıçapı
	3	Alet no.	Alet yarıçapı R2
	4	Alet no.	Alet uzunluğu ölçüsü DL
	5	Alet no.	Alet yarıçap ölçüsü DR
	6	Alet no.	Alet yarıçap ölçüsü DR2
	7	Alet no.	Alet kilitli (0 veya 1)
	8	Alet no.	Yardımcı aletin numarası

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
	9	Alet no.	Maksimum bekleme süresi TIME1
	10	Alet no.	Maksimum bekleme süresi TIME2
	11	Alet no.	Geçerli bekleme süresi CUR. TIME
	12	Alet no.	PLC Durumu
	13	Alet no.	Maksimum kesme uzunluğu LCUTS
	14	Alet no.	Maksimum daldırma açısı ANGLE
	15	Alet no.	TT: Kesim sayısı CUT
	16	Alet no.	TT: Aşınma tolerans uzunluğu LTOL
	17	Alet no.	TT: Aşınma toleransı yarıçapı RTOL
	18	Alet no.	TT: Dönme yönü DIRECT (0=pozitif/-1=negatif)
	19	Alet no.	TT: Kaydırma düzlemi R-OFFS
	20	Alet no.	TT: Kaydırma uzunluğu L-OFFS
	21	Alet no.	TT: Kırılma toleransı uzunluğu LBREAK
	22	Alet no.	TT: Kırılma toleransı yarıçapı RBREAK
	23	Alet no.	PLC Değeri
	24	Alet no.	CAL-OF1 ana eksen ortadan kaydırma tuşu
	25	Alet no.	CAL-OF2 yan eksen ortadan kaydırma tuşu
	26	Alet no.	CAL-ANG kalibreleme sırasında mil açısı
	27	Alet no.	Yer tablosu için alet tipi
	28	Alet no.	NMAX maksimum devir
Yer tablosu verileri, 51	1	Yer no.	Alet numarası
	2	Yer no.	Özel alet: 0=hayır, 1=evet
	3	Yer no.	Sabit yer: 0=hayır, 1=evet
	4	Yer no.	kilitli yer: 0=hayır, 1=evet
	5	Yer no.	PLC Durumu
Yer tablosunda bir aletin yer numarası, 52	1	Alet no.	Yer numarası
	2	Alet no.	Alet tabla numarası

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
Doğrudan TOOL CALL sonrası programlanan değerler, 60	1	-	T alet numarası
	2	-	Aktif alet eksen 0 = X 6 = U 1 = Y 7 = V 2 = Z 8 = W
	3	-	S mil devri
	4	-	Alet uzunluğu ölçüsü DL
	5	-	Alet yarıçap ölçüsü DR
	6	-	Otomatik TOOL CALL 0 = Evet, 1 = Hayır
	7	-	Alet yarıçap ölçüsü DR2
	8	-	Alet indeksi
	9	-	Aktif besleme
Doğrudan TOOL DEF sonrası programlanan değerler, 61	1	-	T alet numarası
	2	-	Uzunluk
	3	-	Yarıçap
	4	-	İndeks
	5	-	Alet verileri TOOL DEF'de programlanmış 1 = Evet, 0 = Hayır
Aktif alet düzeltmesi, 200	1	1 = ölçü olmadan 2 = ölçü ile 3= ölçü ve TOOL CALL'dan alınan ölçü ile	Etkin yarıçap
	2	1 = ölçü olmadan 2 = ölçü ile 3= ölçü ve TOOL CALL'dan alınan ölçü ile	Etkin uzunluk
	3	1 = ölçü olmadan 2 = ölçü ile 3= ölçü ve TOOL CALL'dan alınan ölçü ile	R2 yuvarlama yarıçapı

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
Aktif transformasyonlar, 210	1	-	Temel dönme manuel işletim türü
	2	-	Döngü 10 ile programlanan dönme
	3	-	Aktif yansıtma eksen
			0: Yansıtma aktif değil
			+1: X eksen yansıtıldı
			+2: Y eksen yansıtıldı
			+4: Z eksen yansıtıldı
			+64: U eksen yansıtıldı
			+128: V eksen yansıtıldı
			+256: W eksen yansıtıldı
			Kombinasyonlar = Tek eksenlerin toplamı
	4	1	Aktif X eksen ölçüm faktörü
	4	2	Aktif Y eksen ölçüm faktörü
	4	3	Aktif Z eksen ölçüm faktörü
	4	7	Aktif U eksen ölçüm faktörü
	4	8	Aktif V eksen ölçüm faktörü
	4	9	Aktif W eksen ölçüm faktörü
	5	1	3D-ROT A eksen
	5	2	3D-ROT B eksen
	5	3	3D-ROT C eksen
	6	-	Program akışı işletim türünde çalışma düzleminin hareket etmesi aktif/aktif değil (-1/0)
	7	-	Manuel işletim türünde çalışma düzleminin hareket etmesi etkin/etkin değil (-1/0)
Aktif sıfır noktası kaydırması, 220	2	1	X eksen
		2	Y eksen
		3	Z eksen
		4	A eksen
		5	B eksen
		6	C eksen
		7	U eksen
		8	V eksen
		9	W eksen

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
Hareket alanı, 230	2	1 ila 9	Negatif yazılım nihayet şalteri eksen 1'den 9'a kadar
	3	1 ila 9	Pozitif yazılım nihayet şalteri eksen 1'den 9'a kadar
	5	-	Yazılım nihayet şalteri açık ya da kapalı: 0 = açık, 1 = kapalı
REF sisteminde nominal pozisyon, 240	1	1	X eksen
		2	Y eksen
		3	Z eksen
		4	A eksen
		5	B eksen
		6	C eksen
		7	U eksen
		8	V eksen
		9	W eksen
Aktif koordinat sisteminde geçerli pozisyon, 270	1	1	X eksen
		2	Y eksen
		3	Z eksen
		4	A eksen
		5	B eksen
		6	C eksen
		7	U eksen
		8	V eksen
		9	W eksen

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
Komut eden tarama sistemi TS, 350	50	1	Tarama sistemi tipi
		2	Tarama sistemi tablosundaki satır
	51	-	Etkin Uzunluk
	52	1	Etkin bilye yarıçapı
		2	Yuvarlama yarıçapı
	53	1	Ortadan kaydırma (ana eksen)
		2	Ortadan kaydırma (yan eksen)
	54	-	Derece ile mil oryantasyonu açısı (odak kaydırma)
	55	1	Hızlı hareket
		2	Ölçüm beslemesi
	56	1	Maksimum ölçüm yolu
		2	Güvenlik mesafesi
	57	1	Mil oryantasyonu olanaklı: 0=hayır, 1=evet
		2	Mil oryantasyonu açısı
Tezgah tarama sistemi TT	70	1	Tarama sistemi tipi
		2	Tarama sistemi tablosundaki satır
	71	1	Ana eksen merkezi (REF Sistemi)
		2	Yan eksen merkezi (REF Sistemi)
		3	Alet eksen merkezi (REF Sistemi)
	72	-	Disk yarıçapı
	75	1	Hızlı hareket
		2	Mil durduğu esnada ölçüm beslemesi
		3	Mil döndüğü esnada ölçüm beslemesi
	76	1	Maksimum ölçüm yolu
		2	Uzunluk ölçümü için güvenlik mesafesi
		3	Yarıçap ölçümü için güvenlik mesafesi
	77	-	Mil devri
	78	-	Tarama yönü

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
Tarama sistemi döngüsünde referans noktası, 360	1	1 ila 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Manuel bir tarama sistemi döngüsünün en son referans noktası veya tarama yarıçapı düzeltmesi ile (malzeme koordinat sistemi) fakat tarama uzunluğu düzeltmesi olmadan 0 döngüsünün en son tarama noktası
	2	1 ila 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Manuel bir tarama sistemi döngüsünün en son referans noktası veya tarama yarıçapı düzeltmesi ile (makine koordinat sistemi) ve tarama uzunluğu düzeltmesi olmadan 0 döngüsünün en son tarama noktası
	3	1 ila 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Tarama yarıçapı düzeltmesi ve tarama uzunluk düzeltmesi olmadan 0 ve 1 döngülerinin tarama sistemi ölçüm sonucu
	4	1 ila 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Manuel bir tarama sistemi döngüsünün en son referans noktası veya tarama yarıçapı düzeltmesi ile (malzeme koordinat sistemi) ve tarama uzunluğu düzeltmesi olmadan 0 döngüsünün en son tarama noktası
	10	-	Mil oryantasyonu
Aktif koordinat sisteminde aktif sıfır noktası tablosundaki değer, 500	Satır	Sütun	Değerlerin okunması
Temel transformasyon, 507	Satır	1 ila 6 (X, Y, Z, SPA, SPB, SPC)	Bir ön ayarın temel transformasyonunu okumak
Eksen-Offset, 508	Satır	1 ila 9 (X_OFFS, Y_OFFS, Z_OFFS, A_OFFS, B_OFFS, C_OFFS, U_OFFS, V_OFFS, W_OFFS)	Bir ön ayarın Eksen-Offset'ini okumak
Aktif önayar, 530	1	-	Aktif ön ayar numarasını okumak
Güncel aletin verilerinin okunması, 950	1	-	Alet uzunluğu L
	2	-	Alet yarıçapı R
	3	-	Alet yarıçapı R2
	4	-	Alet uzunluğu ölçüsü DL
	5	-	Alet yarıçap ölçüsü DR
	6	-	Alet yarıçap ölçüsü DR2
	7	-	Alet kilitli TL 0 = Kilitli değil, 1 = Kilitli
	8	-	RT yardımcı aletin numarası
	9	-	Maksimum bekleme süresi TIME1
	10	-	Maksimum bekleme süresi TIME2
	11	-	Geçerli bekleme süresi CUR. TIME

Grup ismi, ID-No.	Numara	İndeks	Anlamı
	12	-	PLC Durumu
	13	-	Maksimum kesme uzunluğu LCUTS
	14	-	Maksimum daldırma açısı ANGLE
	15	-	TT: Kesim sayısı CUT
	16	-	TT: Uzunluk aşınma toleransı LTOL
	17	-	TT: Yarıçap aşınma toleransı RTOL
	18	-	TT: Dönüş yönü DIRECT (0=pozitif/-1=negatif)
	19	-	TT: Düzlem kaydırması R-OFFS
	20	-	TT: Uzunluk kaydırması L-OFFS
	21	-	TT: Uzunluk kırılma toleransı LBREAK
	22	-	TT: Yarıçap kırılma toleransı RBREAK
	23	-	PLC değeri
	24	-	Alet tipi TİP 0 = Freze, 21 = Tarama sistemi
	27	-	Ait olan tarama sistemi tablosundaki satır
	32	-	Uç açısı
	34	-	Lift off
Tarama sistemi döngüleri, 990	1	-	Yaklaşma tutumu: 0 = Standart tutum 1 = Etkin yarıçap, güvenlik mesafesi sıfır
	2	-	0 = Tarama denetimi kapalı 1 = Tarama denetimi açık
	4	-	0 = Tarama kalemi yön değiştirmemiş 1 = Tarama kalemi yön değiştirmiş
İşlem durumu, 992	10	-	Tümce akışı aktif 1 = evet, 0 = hayır
	11	-	Arama aşaması
	14	-	En son FN14 hatasının numarası
	16	-	Gerçek işleme aktif 1 = İşleme, 2 = Simülasyon

Örnek: Z eksenindeki aktif ölçü faktörü değerini Q25 atayın

55 FN 18: SYSREAD Q25 = ID210 NR4 IDX3

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

FN 19: PLC: Değerleri PLC'ye aktarma

FN 19: PLC fonksiyonuyla iki sayısal değer veya Q parametresine kadar PLC'ye aktarım yapabilirsiniz.

Adım boyutları ve birimler: 0,1 µm veya 0,0001°

Örnek: 10 sayısal değerini (1µm veya 0,001° eşittir) PLC'ye aktarın

56 FN 19: PLC=+10/+Q3

FN 20: WAIT FOR: NC ve PLC senkronizasyonu



Bu fonksiyonu sadece makine üreticinizle görüşerek kullanın!

FN 20: WAIT FOR fonksiyonu ile program akışı sırasında senkronizasyonu NC ve PLC arasında uygulayabilirsiniz. NC, FN 20: WAIT FOR- tümcesinde programlanan tüm koşullar yerine gelene kadar işlemlerini durdurur. TNC bu sırada PLC uygulamalarını kontrol edebilir:

PLC işlenen	Kısa tanım	Adres alanı
İşaretçi	M	0 ila 4999
Giriş	I	0 ila 31, 128 ila 152 64 ila 126 (ilk PL 401 B) 192 ila 254 (ikinci PL 401 B)
Çıkış	O	0 ila 30 32 ila 62 (ilk PL 401 B) 64 ila 94 (ikinci PL 401 B)
Sayaç	C	48 ila 79
Timer	T	0 ila 95
Bayt	B	0 ila 4095
Kelime	W	0 ila 2047
Çift kelime	D	2048 ila 4095

TNC 620, PLC ve NC arasındaki iletişimi sağlama için geliştirilmiş bir arayüze sahiptir. Burada söz konusu yeni bir sembolik Aplikasyon Programcısı Arayüzü'dür (API). Şimdiye kadar bilinen ve alışılmış PLC-NC arayüzü paralel olarak mevcut kalacaktır ve tercihe göre kullanılabilir. Yeni ya da eski TNC-API'nin kullanımını makine üreticisi belirler. Sembolik işlemcinin tanımlı durumunu beklemek için sembolik işlemcinin adını String olarak girin.

FN 20- tümcesinde aşağıdaki koşullara izin verilir:

Koşul	Kısa tanım
Eşit	==
Küçüktür	<
Büyüktür	>
Küçük-Eşit	<=
Büyük-Eşit	>=

Bunun haricinde **FN20: WAIT FOR SYNC** fonksiyonu mevcuttur. **WAIT FOR SYNC** örn. sadece gerçek zamana bir senkronizasyon gerektiren **FN18** üzerinden sistem verileri okuduğunuzda kullanın. TNC ön hesaplamayı durdurur ve aşağıdaki NC tümcesini ancak NC programı gerçekten bu tümceye ulaştığında gerçekleştirir.

Örnek: Program akışını PLC hatırlatma 4095'i, 1'e oturtana kadar durdurun

```
32 FN 20: WAIT FOR M4095==1
```

Örnek: Program akışını PLC sembolik işlemciyi, 1'e oturtana kadar durdurun

```
32 FN 20: APISPIN[0].NN_SPICONTROLINPOS==1
```

Örnek: Dahili ön hesaplamayı durdurun, X eksenindeki güncel konumu okuyun

```
32 FN 20: WAIT FOR SYNC
```

```
33 FN 18: SYSREAD Q1 = ID270 NR1 IDX1
```

8 Programlama: Q Parametreleri

8.8 İlave fonksiyonlar

FN 29: PLC: Değerleri PLC'ye aktarma

FN 29: PLC fonksiyonuyla PLC ile sekiz sayısal değere veya Q parametresine kadar PLC'ye aktarabilirsiniz.

Adım boyutları ve birimler: 0,1 µm veya 0,0001°

Örnek: 10 sayısal değerini (1µm veya 0,001° eşittir) PLC'ye aktarın

```
56 FN 29: PLC=+10/+Q3/+Q8/+7/+1/+Q5/+Q2/+15
```

FN 37: EXPORT

FN 37: EXPORT fonksiyonuna, kendinize ait döngüler oluşturduğunuzda ve TNC'ye bağlamak istediğinizde ihtiyaç duyarsınız. 0-99 Q parametresi döngüler içinde ancak lokal olarak etkili. Bunun anlamı, Q parametresi sadece tanımlandığı programda etkilidir. FN 37: EXPORT fonksiyonu ile lokal etkili Q parametresini başka bir (çağrılan) programa taşıyabilirsiniz.



TNC, parametrenin EXPORT komutu esnasında mevcut olan değerini taşır.
Parametre, sadece çağırmakta olan programa taşınır.

Örnek: Lokal Q parametresi Q25 taşınıyor

```
56 FN37: EXPORT Q25
```

Örnek: Lokal Q25 ila Q30 Q parametresi taşınıyor

```
56 FN37: EXPORT Q25 - Q30
```

8.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

Giriş

Tablo erişimlerini, TNC'de SQL talimatlarıyla bir **Transaksiyon** çerçevesinde programlayabilirsiniz. Bir transaksiyon, tablo kayıtlarının düzenli işlenmesini sağlayan birçok SQL talimatlarından meydana gelir.



Tablolar, makine üreticisi tarafından konfigüre edilir. Bu esnada, SQL talimatları için parametre olarak gerekli isimler ve tanımlamalar da belirlenir.

Aşağıda belirtilen yerde kullanılan **Tanımlamalar**:

- **Tablolar**: Bir tablo x sütunlarından ve y satırlarından meydana gelir. Dosya olarak TNC'nin dosya yönetimine kaydedilir ve adı ve dosya adı (=tablo adı) ile adreslenir. Yol ve dosya adı ile adreslemeye alternatif olarak eş anlamlılar kullanılabilir.
- **Sütunlar**: Sütunların sayısı ve tanımlaması tablonun konfigürasyonunda belirlenir. Sütun tanımlaması çeşitli SQL talimatlarında adresleme için kullanılır.
- **Satırlar**: Satırların sayısı değişkendir. Yeni satırlar ekleyebilirsiniz. Satır numarası ya da benzeri yoktur. Ancak sütunların içeriğine göre satırları tercih edebilirsiniz (seçebilirsiniz). Satırları silmek ancak tablo editöründe mümkündür – NC programıyla değil.
- **Hücre**: Bir satırın bir sütunu.
- **Tablo girişi**: Bir hücrenin içeriği
- **Result-set**: Bir transaksiyon esnasında seçilen satırlar ve sütunlar Result-set içinde yönetilir. Result-set'i seçili satır ve sütunların miktarını geçici olarak alan bir ara bellek olarak görebilirsiniz. (Result-set = İngilizce sonuç miktarı).
- **Eş anlamlı**: Yol ve dosya adı yerine kullanılan bu tanımlamayla bir tablonun ismi tanımlanır. Eş anlamlılar makine üreticisi tarafından konfigürasyon verilerinde belirlenir.

8.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

Bir transaksyon

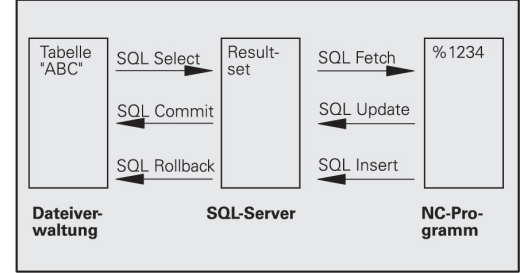
Prensip olarak bir transaksyon şu aksiyonlardan meydana gelir:

- Tabloları (dosya) adresleme, satırları seçme ve Result-set'e transfer etme.
- Result-setteki satırları okuyun, değiştirin ve/veya yeni satırlar ekleyin.
- Transaksiyonu sonlandırın. Değişikliklerde/tamamlamalarda Result-set'teki satırlar tabloya (dosya) aktarılır.

Ancak tablo girişlerinin NC programında işlenmesi için ve aynı tablo satırlarının paralel değiştirilmesini önlemek için başka aksiyonlar (işlem) gerekli. Bunun sonucunda aşağıdaki gibi bir **işlem akışı** meydana gelir:

- 1 İşlenmesi gereken her sütun için bir Q parametresi özelleştirilir. Q parametresi sütunda düzenlenir – bağlanır (**SQL BIND...**).
- 2 Tabloları (dosya) adresleme, satırları seçme ve Result-set'e transfer etme. Ayrıca hangi sütunların Result-set'e aktarılacağını tanımlarsınız (**SQL SELECT...**). Seçili satırları kilitleyebilirsiniz. Ardından başka süreçler satırlara okumak üzere erişebilir ancak tablo girişlerini değiştiremezler. Daima değişiklikler yapıldığında seçili satırları kilitlemelisiniz (**SQL SELECT ... FOR UPDATE**).
- 3 Result setinden alınan satırları okuma, değiştirme ve/veya yeni satır ekleme: – Result setinin bir satırını NC programınızın Q parametrelerine aktarma (**SQL FETCH...**) – Q parametrelerindeki değişiklikleri hazırlama ve bir Result seti satırına taşıma (**SQL UPDATE...**) – Q parametrelerindeki yeni tablo satırını hazırlama ve yeni bir satırı olarak Result setine aktarma (**SQL INSERT...**)
- 4 Transaksiyonu sonlandırın. – Tablo girişleri değiştirildi/tamamlandı: Veriler Result-set'ten tabloya (dosya) aktarılır. Şimdi dosyaya kaydedildi. Olası kilitleme işlemleri sıfırlanır, Result-sete izin verilir (**SQL COMMIT...**). – Tablo girişleri **değiştirilmedi/tamamlanmadı** (sadece okuma erişimi): Olası kilitleme işlemleri sıfırlanır, Result-set paylaşılır (**SQL ROLLBACK... İNDEKS OLMADAN**).

Birçok transaksyonu birbirine paralel olarak işleyebilirsiniz.



Sadece okuma erişimi kullansanız da başlatılan bir transaksyonu sonlandırın. Ancak bu şekilde değişikliklerin/tamamlamaların kaybolmaması, kilitlemelerin sıfırlanması ve Result-set'e izin verilmesi sağlanabilir.

Result-set

Result-set'in içinde seçili satırlar 0'dan başlayarak artan şekilde numaralandırılır. Bu numaralandırma işlemi **İndeks** olarak tanımlanır. Okuma ve yazma erişimlerinde indeks verilir ve Result-set'in belirli bir satırına yönelik işlem yapılır.

Genelde Result-set içinde satırları düzenli şekilde yerleştirmek avantajlıdır. Bu, düzenleme kriterini içeren bir tablo sütununun tanımlanmasıyla mümkündür. Ayrıca artan ya da azalan bir sıralama seçilir (**SQL SELECT ... ORDER BY ...**).

Result-set'e aktarılan seçilmiş satır **HANDLE** ile adreslenir. Takip eden diğer bütün SQL talimatları Handle'ı, seçili satırlar ve sütunların miktarına referans olarak kullanır.

Bir işlemin sonlandırılmasında Handle'a tekrar izin verilir (**SQL COMMIT...** ya da **SQL ROLLBACK...**). Artık geçersizdir.

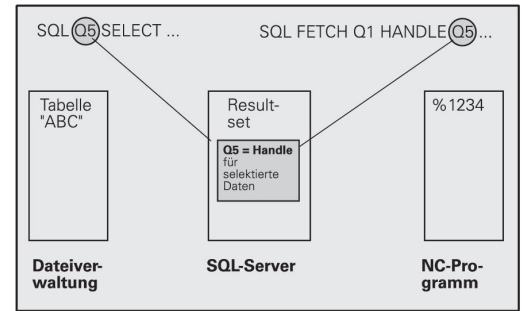
Aynı anda birçok Result-set'e işlem yapabilirsiniz. SQL sunucusu her seçim talimatında yeni bir Handle verir.

Q parametresini sütuna bağlayın

NC programı, Result-set'teki tablo girişlerine doğrudan erişime sahip değildir. Veriler Q parametresine transfer edilmelidir. Ters işlemden önce veriler önce Q parametrelerinde hazırlanır ve ardından Result-set'e transfer edilir.

SQL BIND ... ile hangi tablo sütunlarının hangi Q parametrelerinde gösterileceğini belirlersiniz. Q parametresi sütunlara bağlanır (düzenlenir). Q parametresine bağlı olmayan sütunlar, okuma/yazma işlemlerinde dikkate alınmaz.

SQL INSERT... ile yeni bir tablo satırı oluşturulduğunda, Q parametresine bağlı olmayan sütunlara varsayılan değerler verilir.



8 Programlama: Q Parametreleri

8.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

SQL talimatlarının programlanması



Bu fonksiyonu ancak, eğer 555343 anahtar sayısını girerseniz programlayabilirsiniz.

SQL talimatlarını, programlama işletim türünde programlayabilirsiniz:

SQL

- SQL fonksiyonlarının seçimi: SQL yazılım tuşuna basın
- SQL talimatını, yazılım tuşu ile seçin (bkz. genel bakış) ya da **SQL EXECUTE** yazılım tuşuna basın ve SQL talimatını programlayın

Yazılım tuşlarına genel bakış

Fonksiyon	Yazılım tuşu
SQL EXECUTE Select talimatını programlama	
SQL BIND Q parametresini tablo sütununa bağlayın (düzenleyin)	
SQL FETCH Tablo satırlarını, Result-set'ten okuyun ve Q parametrelerine kaydedin	
SQL UPDATE Q parametrelerindeki verileri, Result-set'in mevcut bir tablo satırına kaydedin	
SQL INSERT Q parametrelerindeki verileri, Result-set'teki yeni bir tablo satırına kaydedin	
SQL COMMIT Result-set'teki tablo satırlarını tabloya transfer edin ve işlemi tamamlayın.	
SQL ROLLBACK ■ İNDEKS programlı değil: Şimdiye kadar yapılan değişiklikleri/tamamlamaları iptal edin ve transaksyonu sonlandırın. ■ İNDEKS programlı: Belirtilen satır Result-set'te korunur – diğer bütün satırlar Result-set'ten çıkartılır. Transaksiyon sonlandırılmaz.	

SQL BIND

SQL BIND bir Q parametresini bir tablo sütununa bağlar. Fetch, Update ve Insert SQL talimatları, bu bağlantıyı (düzenlemeyi) Result-set ve NC programı arasındaki veri alış-verişlerinde değerlendirir.

Tablo ve sütun adı olmadan bir **SQL BIND** düzenlemeyi kaldırır. Bağlantı, en geç NC programının veya alt programının kapatılmasıyla sonlandırılır.



- İstedığınız kadar bağlantı programlayabilirsiniz. Okuma/yazma işlemlerinde sadece, seçim talimatında verilen sütunlar dikkate alınır.
- **SQL BIND...**, Fetch, Update ya da Insert talimatlarından **önce** programlanmalıdır. Bir seçim talimatını, önceden oluşturulan bağlama talimatları olmadan programlayabilirsiniz.
- Seçim talimatında, bir düzenleme programlaması yapılmamış sütun gösterirseniz bu, okuma/yazma işlemlerinde bir hataya (program kesintisi) neden olur.

SQL
BIND

- **Sonuç için parametre numarası:** Tablo sütununa bağlanacak (düzenlenecek) Q parametresi.
- **Veritabanı: Sütun ismi:** Tablo adını ve sütun tanımlamasını . ile ayrılmış olarak girin.
Tablo ismi: Bu tablonun eş anlamı ya da yol ve dosya adı. Eş anlam doğrudan kaydedilir – yol ve dosya adı basit tırnak işaretleriyle eklenir.
Sütun tanımlaması: Tablo sütununun konfigürasyon verilerinde belirlenen tanımlaması

Q parametresini tablo sütununa bağlayın

11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"

Bağlantıyı kaldır

91 SQL BIND Q881

92 SQL BIND Q882

93 SQL BIND Q883

94 SQL BIND Q884

8.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

SQL SELECT

SQL SELECT tablo satırlarını seçer ve Result-set'e aktarır.

SQL sunucusu verileri satır satır Result-set'e kaydeder. Satırlar 0'dan başlayarak devam eden biçimde numaralandırılır. **İNDEKS**'in bu satır numarası Fetch ve Update SQL komutlarında kullanılır.

SQL SELECT...WHERE... fonksiyonunda seçim kriterlerini girebilirsiniz. Bununla aktarılabilecek satırların sayısı sınırlandırılır. Bu seçeneği uygulamazsanız, tablonun bütün satırları yüklenir.

SQL SELECT...ORDER BY... fonksiyonunda sıralama kriterini verebilirsiniz. Sütun tanımlamasından ve artan/azalan sıralama için anahtar kelimeden meydana gelir. Bu opsiyonu kullanmazsanız, satırlar rastgele bir sıralamada kaydedilir.

SQL SELECT...FOR UPDATE fonksiyonuyla başka uygulamalar için seçili satırları kilitleyebilirsiniz. Başka uygulamalar bu satırları okuyabilir ancak değiştiremez. Tablo girişlerinde değişiklikler yaptığınızda, bu opsiyonu mutlaka kullanın.

Boş Result-set: Seçim kriterine uygun satır mevcut değilse, SQL sunucusu geçerli bir Handle aktarır ancak tablo girişlerini geri getirmez.

SQL
EXECUTE

- **Sonuç için parametre numarası:** Tanıtıcı için Q parametresi. SQL-Server, Select talimatıyla seçilmiş bu mevcut satır ve sütun grubunun tanıtıcısını verir. Hata durumunda (seçim gerçekleştirilemezse) SQL-Server 1 değerini geri döndürür. 0 değeri ise geçersiz tanıtıcıyı tanımlar.
- **Veritabanı: SQL komut metni:** Aşağıdaki elemanlarla:
 - **SELECT** (anahtar kelime):
SQL komut kodu, transferi yapılacak tablo sütunlarının tanımlamaları – çoklu sütunları , ile ayırın (bkz. örnekler). Burada verilen tüm sütunlar için Q parametresi bağlanmalıdır
 - **FROM** Tablo adı:
Tablo adı: Bu tablonun eş anlamlısı ya da yol ve dosya adı. SQL komutunun eş anlamı doğrudan girilir – yol ve tablo adı basit tırnak işaretlerine içine alınır (bkz. örnekler), transferi yapılacak tablo sütunlarının tanımlamaları – çoklu sütunları ile ayırın (bkz. örnekler). Burada verilen tüm sütunlar için Q parametresi bağlanmalıdır

Bütün tablo satırlarının seçilmesi

11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"

Tablo satırlarının WHERE fonksiyonu ile seçilmesi

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE WHERE
MESS_NR<20"

Tablo satırlarının WHERE ve Q parametresi fonksiyonu ile seçilmesi

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE WHERE
MESS_NR==:'Q11'"

Tablo adı yol ve dosya adı ile tanımlı

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM 'V:\TABLE
\TAB_EXAMPLE' WHERE MESS_NR<20"

- İsteğe bağlı:
WHERE Bir seçim kriteri, sütun tanımlamasından, kullanım (bkz. tablo) ve karşılaştırma değerinden oluşur. Birçok seçim kriterini belirli bir mantıkla VE veya VEYA ile bağlayabilirsiniz. Karşılaştırma değerini doğrudan ya da bir Q parametresinde programlayabilirsiniz. Bir Q parametresi : ile başlatılır ve basit apostroflar içine alınır (bkz. örnek
- İsteğe bağlı: artan sıralama için
ORDER BY sütun tanımlaması **ASC** , veya azalan sıralama için **ORDER BY** sütun sıralaması **DESC** ASC veya DESC seçeneklerinden birini programlamazsanız varsayılan özellik olarak artan sıralama geçerli olur. TNC, seçili satırları verilen sütunun ardından bırakır
- İsteğe bağlı:
FOR UPDATE (anahtar kelime): Seçili satırlar başka süreçlerin yazma erişimine kapatılır

Koşul	Programlama
eşit	= ==
eşit değil	!= <>
daha küçük	<
daha küçük ya da eşit	<=
daha büyük	>
daha büyük ya da eşit	>=
Birçok koşulun bağlanması:	
VE mantığı	AND
VEYA mantığı	OR

8.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

SQL FETCH

SQL FETCH, **İNDEKS** ile adreslenmiş satırı Result-set'ten okur ve tablo girişlerini bağlanmış (düzenlenmiş) Q parametrelerine kaydeder. Result-set, **HANDLE** ile adreslenir.

SQL FETCH, seçim talimatında verilmiş bütün sütunları dikkate alır.

SQL
FETCH

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: herhangi bir hata oluşmadı
1: hata oluştu (tanıtıcı yanlış veya izin çok büyük)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si: Handle** ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi (bkz. **SQL SELECT**).
- **Veritabanı: SQL sonucu için indeks:** Result-set'lerinin içinde satır numarası. Bu satırın tablo girişleri okunur ve bağlı olarak Q parametresine taşınır. İndeksi vermediğinizde, ilk satır (n=0) okunur.
Satır numarası doğrudan verilir ya da indeksi içeren Q parametresini programlayın.

Satır numarası Q parametresine aktarılır

```
11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
```

```
12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
```

```
13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
```

```
14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
```

```
...
```

```
20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"
```

```
...
```

```
30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX
+Q2
```

Satır numarası doğrudan programlanır

```
...
```

```
30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX5
```

SQL UPDATE

SQL UPDATE, Q parametrelerinde hazırlanan verileri, **İNDEKS** ile adreslenen Result-set'lerinin satırına aktarır. Result-set'te mevcut satırın tamamen üzerine yazılır.

SQL UPDATE, seçim talimatında verilen bütün sütunları dikkate alır.

SQL
UPDATE

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: herhangi bir hata oluşmadı
1: hata oluştu (tanıtıcı yanlış, çok büyük dizin, değer aralığının dışına çıkıldı veya veri formatı yanlış)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si:** **Handle** ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi (bkz. **SQL SELECT**).
- **Veritabanı: SQL sonucu için indeks:** Result-set'lerinin içinde satır numarası. Q parametrelerinde hazırlanan tablo girişleri bu satıra yazılır. İndeksi vermediğinizde, ilk satır (n=0) belirtilir. Satır numarası doğrudan verilir ya da indeksi içeren Q parametresini programlayın.

Satır numarası doğrudan programlanır

...

40 SQL UPDATEQ1 HANDLE Q5 INDEX5

SQL INSERT

SQL INSERT Result-set'te yeni bir satır oluşturur ve Q parametrelerinde hazırlanan verileri yeni satıra aktarır.

SQL INSERT, seçim talimatında verilen bütün sütunları dikkate alır – seçim talimatında dikkate alınmayan tablo sütunları varsayılan değerlerle belirtilir.

SQL
INSERT

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: herhangi bir hata oluşmadı
1: hata oluştu (tanıtıcı yanlış, değer aralığının dışına çıkıldı veya veri formatı yanlış)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si:** **Handle** ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi (bkz. **SQL SELECT**).

Satır numarası Q parametresine aktarılır

11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"

...

40 SQL INSERTQ1 HANDLE Q5

8.9 SQL talimatlarıyla tablo erişimleri

SQL COMMIT

SQL COMMIT, Result-set içindeki mevcut tüm satırları tabloya geri aktarır. **SELECT...FOR UPDATE** ile uygulanan bir kilit sıfırlanır.

SQL SELECT talimatında verilen Handle geçerliliğini kaybeder.

SQL
COMMIT

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: herhangi bir hata oluşmadı
1: hata oluştu (tanıtıcı yanlış veya farklı girişler yapılması gereken sütunlara aynı bilgiler girildi.)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si: Handle** ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi (bkz. **SQL SELECT**).

11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"

...

30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX
+Q2

...

40 SQL UPDATEQ1 HANDLE Q5 INDEX
+Q2

...

50 SQL COMMITQ1 HANDLE Q5

SQL ROLLBACK

SQL ROLLBACK uygulanması **İNDEKS**'in programlı olmasına bağlıdır:

- **İNDEKS** programlı değil: Result-set tabloya geri **yazılmaz** (olası değişiklikler/tamamlamalar kaybedilir). Transaksiyon sonlandırılır – **SQL SELECT**'te verilen Handle geçerliliğini kaybeder. Tipik uygulama: Bir transaksyonu sadece okuma erişimi ile sonlandırabilirsiniz.
- **İNDEKS** programlı: Belirtilen satır korunur – diğer bütün satırlar Result-set'ten çıkartılır. Transaksiyon **sonlandırılmaz**. **SELECT...FOR UPDATE** ile uygulanan kilit belirlenen satır için korunur – diğer bütün satırlar için sıfırlanır.

SQL
ROLLBACK

- **Sonuç için parametre no.:** SQL sunucusunun sonucu geri bildirdiği Q parametresi:
0: herhangi bir hata oluşmadı
1: hata oluştu (tanıtıcı yanlış)
- **Veritabanı: SQL erişim ID'si: Handle** ile Result-set'lerinin tanımlanması için Q parametresi (bkz. **SQL SELECT**).
- **Veritabanı: SQL sonucu için indeks:** Result-set'in içinde kalması gereken satır. Satır numarası doğrudan verilir ya da indeksi içeren Q parametresini programlayın.

11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"

...

30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX
+Q2

...

50 SQL ROLLBACKQ1 HANDLE Q5

8.10 Formülü doğrudan girme

Formül girin

Yazılım tuşları üzerinden matematik formülleri, birden çok hesap işlemi içerenleri, doğrudan çalışma programına girebilirsiniz.

Matematiksel birleştirme fonksiyonları, FORMÜL yazılım tuşuna basarak belirir. TNC, aşağıdaki yazılım tuşlarını birden çok çubukta gösterir:

İlişkilendirme fonksiyonu	Yazılım tuşu
Toplama Ör. Q10 = Q1 + Q5	
Çıkarma Ör. Q25 = Q7 - Q108	
Çarpma Ör. Q12 = 5 * Q5	
Bölme Ör. Q25 = Q1 / Q2	
Parantez açma Ör. Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)	
Parantezi kapama Ör. Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)	
Değerin karesini alma (İng. square) Ör. Q15 = SQ 5	
Karekökünü alma (İng. square root) Ör. Q22 = SQRT 25	
Bir açının sinüsü Ör. Q44 = SIN 45	
Bir açının kosinüsü Ör. Q45 = COS 45	
Bir açının tanjantı Ör. Q46 = TAN 45	
Arksinüs Sinüsün ters fonksiyonudur; karşı kenar/hipotenüs oranından açıyı belirleme Ör. Q10 = ASIN 0,75	
Arkkosinüs Kosinüsün ters fonksiyonudur; komşu kenar/hipotenüs oranından açıyı belirleme Ör. Q11 = ACOS Q40	
Arktanjan Tanjantın ters fonksiyonudur; karşı kenar/komşu kenar oranından açıyı belirleme Ör. Q12 = ATAN Q50	
Değerlerin kuvvetlerini alma Ör. Q15 = 3^3	

8.10 Formülü doğrudan girme

İlişkilendirme fonksiyonu	Yazılım tuşu
Pi sayısı (3,14159) Ör. Q15 = Pi	PI
Bir sayının doğal logaritmasını bulma Taban 2,7183 Ör. Q15 = LN Q11	LN
Bir sayının logaritmasını bulma, taban 10 Ör. Q33 = LOG Q22	LOG
Üstel fonksiyon, 2,7183 üzeri n Ör. Q1 = EXP Q12	EXP
Değerleri negatif yapma (-1 ile çarpma) Ör. Q2 = NEG Q1	NEG
Virgülden sonraki haneleri atma Tam sayı oluşturma Ör. Q3 = INT Q42	INT
Bir sayının mutlak değerini bulma Ör. Q4 = ABS Q22	ABS
Bir sayının virgülden önceki hanelerini atma Kesirli hale getirme Ör. Q5 = FRAC Q23	FRAC
Sayının önündeki işareti kontrol etme Ör. Q12 = SGN Q50 Dönüş değeri Q12 = 1 ise o zaman Q50 >= 0 olur Dönüş değeri Q12 = -1 ise o zaman Q50 < 0 olur	SGN
Modulo değerini (bölme işleminden arta kalan sayı) hesaplama Ör. Q12 = 400 % 360 Sonuç: Q12 = 40	%

Hesaplama kuralları

Matematik formülleri programlamak için aşağıdaki kurallar geçerlidir:

Çizgi öncesi nokta hesaplaması

$$12 \text{ Q1} = 5 * 3 + 2 * 10 = 35$$

- 1 Hesaplama adımı $5 * 3 = 15$
- 2 Hesaplama adımı $2 * 10 = 20$
- 3 Hesaplama adımı $15 + 20 = 35$

veya

$$13 \text{ Q2} = 5^2 10 - 3^3 = 73$$

- 1 Hesaplama adımı 10'un karesini alın = 100
- 2 Hesaplama adımı 3'ün 3 üssünü alın= 27
- 3 Hesaplama adımı $100 - 27 = 73$

Dağılma yasası

Parantez hesabında dağılma kuralı

$$a * (b + c) = a * b + a * c$$

8.10 Formülü doğrudan girme

Giriş örneği

Arctan ile açı hesabının karşı dik kenar (Q12) ile komşu dik kenarın (Q13), sonucunu Q25 atayın:



- Formül girişini seçin: Q tuşuna ve FORMÜL yazılım tuşuna basın veya hızlı girişi kullanın:



- ASCII klavyesindeki Q tuşuna basın.

SONUÇ İÇİN PARAMETRE NO.?



- 25 (Parametre numarası) girin ve ENT tuşuna basın.



- Yazılım tuşu çubuğunu kaydırın ve arktanjanant fonksiyonunu seçin.



- Yazılım tuşu çubuğunu kaydırın ve parantezleri açın.



- 12 (Q parametresi numarası) girin.



- Bölümü seçin



- 13 (Q parametresi numarası) girin.



- Parantezi kapatın ve formül girişini sonlandırın.



NC örnek tümcesi

37 Q25 = ATAN (Q12/Q13)

8.11 String parametreleri

String işleme fonksiyonu

String işlemesi (İngl. string = işaret zinciri) **QS** parametresini kullanarak değişken işaret zincirleri oluşturabilirsiniz. Bu gibi işaret zincirlerini **FN 16:F-PRINT** fonksiyonu üzerinden verebilir, değişken protokoller oluşturabilirsiniz.

String parametrelerine işaret zincirini (harf, rakam, özel işaret, komut işareti ve boşluk işareti) 256 karaktere kadar bir uzunlukla atayabilirsiniz. Atanan veya okunan değerleri ardından tarif edilen fonksiyonlarla işlemeye devam edebilir ve kontrol edebilirsiniz. Q parametresi programlamasındaki gibi toplam 2000 QS parametresi kullanıma sunulur (bkz. "Prensip ve fonksiyon genel bakışı", Sayfa 240).

STRING FORMÜLÜ ve FORMÜL Q parametresi fonksiyonlarında farklı fonksiyonlar String parametreleri işlemek için bulunur.

STRING FORMÜLÜ fonksiyonu	Yazılım tuşu	Sayfa
String parametresi atama		288
String parametrelerini zincirleme		288
Nümerik değeri bir string parametresine dönüştürme		289
Parça dizesini string parametresinden kopyalayın		290
String fonksiyonu FORMÜL fonksiyonunda	Yazılım tuşu	Sayfa
Sayısal değerde string parametresini dönüştürün		291
String parametresini kontrol etme		292
String parametresi uzunluğunu tespit edin		293
Alfabetik sıra dizilimini karşılaştırın		294



Eğer STRING FORMÜLÜ fonksiyonunu kullanırsanız, uygulanacak hesap işleminin sonucu her zaman bir dizedir. Eğer FORMÜL fonksiyonunu kullanırsanız, uygulanacak hesap işleminin sonucu her zaman bir sayısal değerdir.

8.11 String parametreleri

String parametresi atama

String değişkenlerini kullanmadan önce bunları atamalısınız. Bunun için **DECLARE STRING** komutunu kullanın.

SPEC
FCTPROGRAM
FONKS.DİZGE
FONKS.DECLARE
STRING

- Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın
- Çeşitli düz metin fonksiyonları tanımını seçme fonksiyonu için menü
- String fonksiyonlarını seçin
- **DECLARE STRING** fonksiyonunu seçin

NC örnek tümcesi

```
37 DECLARE STRING QS10 = "MALZEME"
```

String parametrelerini zincirleme

Zincirleme operatörü (String parametresi | | String parametresi) ile birden çok String parametresini birbiriyle birleştirebilirsiniz.

SPEC
FCTPROGRAM
FONKS.DİZGE
FONKS.STRING-
FORMÜLÜ

- Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
- String fonksiyonlarını seçin
- **STRING FORMÜLÜ** fonksiyonunu seçin
- TNC'in zincirlenmiş String'i kaydetmesini istediğiniz String parametre numarasını ENT tuşu ile onaylayın
- String parametre numarasını **ilk** parça stringine kaydederek girin, ENT tuşu ile onaylayın: TNC, | | zincirleme sembolünü gösterir
- ENT tuşu ile onaylayın
- String parametre numarasını **ikinci** parça stringine kaydederek girin, ENT tuşu ile onaylayın
- İşlemi tekrarlayarak, tüm zincirlenmiş bölüm stringleri seçilene kadar yapın, END tuşu ile sonlandırın

Örnek: QS10 komple metni QS12, QS13 ve QS14 içermelidir

37 QS10 = QS12 || QS13 || QS14

Parametre içerikleri:

- QS12: Malzeme
- QS13: Durum:
- QS14: Iskarta
- QS10: Malzeme Durumu: Iskarta

Nümerik değeri bir string parametresine dönüştürme

TOCHAR fonksiyonu ile TNC sayısal değeri String parametresine dönüştürür. Bu şekilde sayısal değerleri String değişkenleriyle zincirleyebilirsiniz.

SPEC
FCT

PROGRAM
FONKS.

DİZGE
FONKS.

STRING-
FORMÜLÜ

TOCHAR

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
- ▶ String fonksiyonlarını seçin
- ▶ STRING FORMÜLÜ fonksiyonunu seçin
- ▶ Sayısal değeri String parametresine dönüştürme fonksiyonunu seçin
- ▶ TNC'nin dönüştürmesini istediğiniz sayı veya Q parametresini girin, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ Eğer isterseniz TNC'nin dönüştürülmesini istediğiniz, virgül sonrası hane sayısını girebilir, ENT tuşu ile onaylayabilirsiniz
- ▶ Parantez baskısını ENT tuşu ile kapatabilir ve girişi END tuşu ile sonlandırabilirsiniz

Örnek: String parametresi QS11'de Q50 parametresini dönüştürün, 3ondalık hanesini kullanın

37 QS11 = TOCHAR (DAT+Q50 DECIMALS3)

8 Programlama: Q Parametreleri

8.11 String parametreleri

Bir string parametresinden parça string kopyalama

SUBSTR fonksiyonu ile String parametresinden tanımlanabilir alanı kopyalayabilirsiniz.

SPEC
FCT

PROGRAM
FONKS.

DİZGE
FONKS.

STRING-
FORMÜLÜ

SUBSTR

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
- ▶ String fonksiyonlarını seçin
- ▶ STRING FORMÜLÜ fonksiyonunu seçin
- ▶ TNC'nin kopyalayacağı sıra diziliminin parametre numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ Parça dizinin çıkartılması fonksiyonunu seçin
- ▶ Parça dizesini çıkartmak istediğiniz QS parametre numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ Parça Stringini kopyalamak istediğiniz yerin numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ Kopyalamak istediğiniz işaretlerin sayısını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ Parantez baskısını ENT tuşu ile kapatabilir ve girişi END tuşu ile sonlandırabilirsiniz



Metin sırasının ilk karakteri dahili olarak 0 hanesinde başlamasına dikkat edin.

Örnek: QS10 string parametresinden, üçüncü hanesinden itibaren (BEG2) dört işaret uzunluğunda parça stringi (LEN4) okunuyor

37 QS13 = SUBSTR (SRC_QS10 BEG2 LEN4)

Sayısal değerde string parametresini dönüştürün

TONUMB fonksiyonu String parametresini sayısal değere dönüştürür. Dönüştürülecek olan değer, sayısal değer olarak kalmalıdır.



Dönüştürülecek olan QS parametresi, sadece tek bir sayısal değer içermeli, aksi takdirde TNC hata mesajı verecektir.



- Q parametresi fonksiyonlarını seçin

FORMÜL

- FORMÜL fonksiyonunu seçin
- Parametrenin numarasını girin, TNC'nin sayısal değeri kaydedecek olanı belirtin, ENT tuşu ile onaylayın



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın

TONUMB

- String parametresini sayısal değere dönüştürme fonksiyonunu seçin
- TNC'nin dönüştürmesini istediğiniz QS parametre numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- Parantez baskısını ENT tuşu ile kapatabilir ve girişi END tuşu ile sonlandırabilirsiniz

Örnek: Q82 parametresinde QS11 string parametresini dönüştürün

```
37 Q82 = TONUMB ( SRC_QS11 )
```

8 Programlama: Q Parametreleri

8.11 String parametreleri

String parametresini kontrol etme

INSTR fonksiyonu ile String parametresinin başka bir string parametresinde bulunup bulunmadığını veya nerede olduğunu kontrol edebilirsiniz.



- Q parametresi fonksiyonlarını seçin



- FORMÜL fonksiyonunu seçin
- TNC'nin kaydedeceği Q parametre numarasını aranacak olan metne girin, ENT tuşu ile onaylayın



- Yazılım tuşu çubuğunda geçiş yapın



- String parametresini kontrol etmek için fonksiyon seçin
- QS parametre numarasını aranacak metne kaydederek girin, ENT tuşu ile onaylayın
- TNC'nin aramasını istediğiniz QS parametre numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- Parça Stringini aramak istediğiniz yerin numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- Parantez baskısını ENT tuşu ile kapatabilir ve girişi END tuşu ile sonlandırabilirsiniz



Metin sırasının ilk karakteri dahili olarak 0 hanesinde başlamasına dikkat edin.

Eğer TNC aranan parça dizeyi bulamazsa, aranan dizenin toplam uzunluğunu (sayım burada 1'den başlar) sonuç parametresine kaydeder.

Aranan parça dizesi için birden çok sonuç bulunuyorsa, TNC parça dizeyi bulduğu ilk haneyi gösterir.

Örnek: QS10 aramasında, QS13 parametresindeki metne bakın. Üçüncü yerden aramayı başlatın

```
37 Q50 = INSTR ( SRC_QS10 SEA_QS13 BEG2 )
```

String parametresi uzunluğunu tespit edin

STRLEN fonksiyonu seçilebilir string parametresinin kayıtlı olduğu metin uzunluğunu belirtir.



- Q parametresi fonksiyonlarını seçin



- FORMÜL fonksiyonunu seçin
- TNC'nin tespit edeceği String uzunluğunu kaydetmesini istediğiniz Q parametresi numarasını ENT tuşu ile onaylayın



- Yazılım tuşu çubuğunda geçiş yapın



- String parametreleri metin uzunluğunu tespit etme için fonksiyon seçin
- TNC'nin tespit etmesini istediğiniz uzunluğu, QS parametre numarasıyla girin, ENT tuşu ile onaylayın
- Parantez baskısını ENT tuşu ile kapatabilir ve girişi END tuşu ile sonlandırabilirsiniz

Örnek: QS15 uzunluğunu tespit edin

```
37 Q52 = STRLEN ( SRC_QS15 )
```

8 Programlama: Q Parametreleri

8.11 String parametreleri

Alfabetik sıra dizilimini karşılaştırma

STRCOMP fonksiyonu ile alfabetik sıra diziliminde String parametrelerini karşılaştırın.



- Q parametresi fonksiyonlarını seçin



- FORMÜL fonksiyonunu seçin
- TNC'nin karşılaştırma sonucunu kaydetmesini istediğiniz Q parametresi numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın



- Yazılım tuşu çubuğunda geçiş yapın



- String parametrelerini karşılaştıracak fonksiyonu seçin
- TNC'nin karşılaştırmasını istediğiniz ilk QS parametre numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- TNC'nin karşılaştırmasını istediğiniz ikinci QS parametre numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın
- Parantez baskısını ENT tuşu ile kapatabilir ve girişi END tuşu ile sonlandırabilirsiniz



TNC aşağıdaki sonuçları verir:

- 0: Karşılaştırılan QS parametresi aynıdır
- -1: İlk QS parametresi alfabetik olarak, ikinci QS parametresinin **önünde**
- +1: İlk QS parametresi alfabetik olarak, ikinci QS parametresinin **arkasında**

Örnek: QS12 ve QS14 alfabetik sıra dizilimini karşılaştırın

```
37 Q52 = STRCOMP ( SRC_QS12 SEA_QS14 )
```

Makine parametrelerini okuma

CFGREAD fonksiyonu ile TNC'nin makine parametrelerini sayısal değer veya dize olarak okuyabilirsiniz.

Bir makine parametresini okumak için parametre adını, parametre nesnesini ve varsa grup adını ve indeksini TNC'nin konfigürasyon editöründe tespit etmelisiniz:

Tipi	Anlamı	Örnek	Sembol
Key	Makine parametresinin grup adı (eğer mevcut ise)	CH_NC	
Antite	Parametre nesnesi (isim „Cfg...” ile başlar)	CfgGeoCycle	
Öz nitelik	Makine parametresinin adı	displaySpindleErr	
İndeks	Makine parametresinin liste indeksi (eğer mevcut ise)	[0]	



Kullanıcı parametresi için konfigürasyon editöründe bulunuyorsanız, mevcut parametrenin görüntüsünü değiştirebilirsiniz. Standart ayarlama ile parametreler kısa ve açıklayıcı metinlerle gösterilir. Parametrelerin gerçek sistem isimlerinin görünmesi için ekran bölümlmesi tuşuna basın ve ardından SİSTEM İSMİNİ GÖSTER yazılım tuşuna basın. Standart görünüme geri dönmek için aynı yolu izleyin.

CFGREAD fonksiyonu ile bir makine parametresini sorgulamadan önce, en az bir QS parametresini öz niteliği, nesne adı ve grup adı ile birlikte tanımlamalısınız.

Aşağıdaki parametreler CFGREAD fonksiyonunun diyalogunda sorgulanır:

- **KEY_QS**: Makine parametresinin grup adı (Key)
- **TAG_QS**: Makine parametresinin nesne adı (Antite)
- **ATR_QS**: Makine parametresinin adı (Öz nitelik)
- **IDX**: Makine parametresinin indeksi

8 Programlama: Q Parametreleri

8.11 String parametreleri

Makine parametresine ait String'i okumak

Makine parametresinin içeriğini String olarak bir QS parametresinde kaydedin:

-  ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
-  ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
-  ▶ String fonksiyonlarını seçin
-  ▶ STRING FORMÜLÜ fonksiyonunu seçin
- ▶ TNC'in makine parametresini kaydetmesini istediğiniz String parametre numarasını girin ve ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ CFGREAD fonksiyonunu seçin
- ▶ Key, antite ve öz nitelik için string parametre numaralarını girin ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ Gerektiğinde indeksin numarasını girin ya da diyalogu NO ENT ile atlayın
- ▶ Parantez baskısını ENT tuşu ile kapatabilir ve girişi END tuşu ile sonlandırabilirsiniz

Örnek: Dördüncü eksenin eksen tanımını String olarak okuyun

Konfigürasyon editöründe parametre ayarı

```
DisplaySettings
CfgDisplayData
  axisDisplayOrder
    [0] ila [5]
```

14 DECLARE STRINGQS11 = ""	Key için string parametresi atamak
15 DECLARE STRINGQS12 = "CFGDISPLAYDATA"	Antite için string parametresi atamak
16 DECLARE STRINGQS13 = "AXISDISPLAYORDER"	Parametre adı için string parametresi atamak
17 QS1 = CFGREAD(KEY_QS11 TAG_QS12 ATR_QS13 IDX3)	Makine parametresini okumak

Makine parametresine ait sayı değerini okumak

Makine parametresinin değerini sayısal değer olarak bir QS parametresinde kaydedin:



- Q parametresi fonksiyonlarını seçin



- FORMÜL fonksiyonunu seçin
- TNC'in makine parametresini kaydetmesini istediğiniz Q parametre numarasını girin ve ENT tuşu ile onaylayın
- CFGREAD fonksiyonunu seçin
- Key, antite ve öz nitelik için string parametre numaralarını girin ENT tuşu ile onaylayın
- Gerekliğinde indeksin numarasını girin ya da diyalogu NO ENT ile atlayın
- Parantez baskısını ENT tuşu ile kapatabilir ve girişi END tuşu ile sonlandırabilirsiniz

Örnek: Bindirme faktörünü Q-Parametre olarak okumak**Konfigürasyon editöründe parametre ayarı**

ChannelSettings

CH_NC

CfgGeoCycle

pocketOverlap

14 DECLARE STRINGQS11 = "CH_NC"	Key için string parametresi atamak
15 DECLARE STRINGQS12 = "CFGGEOCYCLE"	Antite için string parametresi atamak
16 DECLARE STRINGQS13 = "POCKETOVERLAP"	Parametre adı için string parametresi atamak
17 Q50 = CFGREAD(KEY_QS11 TAG_QS12 ATR_QS13)	Makine parametresini okumak

8.12 Ön tanımlı Q parametreleri

8.12 Ön tanımlı Q parametreleri

Q parametresi Q100 ila Q199 arası, TNC tarafından değerlerle tanımlanır. Q parametreleri atanır:

- PLC'deki değerler
- Alet ve mil ayrıntıları
- İşletim konumuyla ilgili ayrıntılar
- Tarama sistemi döngülerinde ölçüm sonuçları vs.

TNC, önceden doldurulan Q108, Q114 ve Q115 - Q117 Q parametresini güncel programın ilgili ölçü biriminde kaydeder.



Belirlenen Q parametresi (QS parametresi) **Q100** ve **Q199** (**QS100** ve **QS199**) arasında NC programından hesap parametresi olarak alamazsınız, aksi takdirde istenmeyen etkiler ortaya çıkabilir.

PLC'deki değerler: Q100 ila Q107

TNC, parametre Q100 ila Q107 arası PLC'deki değerleri NC programına devralmak için kullanır.

Aktif alet yarıçapı: Q108

Alet yarıçapının aktif değeri Q108'e atanır. Q108'in oluştuğu:

- Alet yarıçapı R (Alet tablosundan veya **TOOL DEF** tümcesinden)
- Delta değeri DR alet tablosundan
- Delta değeri DR, **TOOL CALL** tümcesinden



TNC güncel alet yarıçapını elektrik kesintisinin dışında da kaydeder.

Alet ekseni: Q109

Q109 parametre değeri geçerli alet ekseni değerine bağlıdır:

Alet ekseni	Parametre değeri
Alet ekseni tanımlı değil	Q109 = -1
X ekseni	Q109 = 0
Y ekseni	Q109 = 1
Z ekseni	Q109 = 2
U ekseni	Q109 = 6
V ekseni	Q109 = 7
W ekseni	Q109 = 8

Mil konumu: Q110

Q110 parametrelerinin değeri son olarak programlanmış mil için M fonksiyonuna bağlıdır:

M Fonksiyonu	Parametre değeri
Mil konumu tanımsız	Q110 = -1
M3: Mil AÇIK, saat yönünde	Q110 = 0
M4: Mil AÇIK, saat yönü tersinde	Q110 = 1
M5 sonrası M3	Q110 = 2
M5 sonrası M4	Q110 = 3

Soğutucu beslemesi: Q111

M Fonksiyonu	Parametre değeri
M8: Soğutucu madde AÇIK	Q111 = 1
M9: Soğutucu madde KAPALI	Q111 = 0

Bindirme faktörü: Q112

TNC, Q112'ye bindirme faktörünün cep frezesine (pocketOverlap) atar.

Program ölçüm bilgileri: Q113

Q113 parametre değeri, PGM CALL yuvalamasına bağlı olarak çağrılan ilk farklı programın, program ölçüm bilgilerine bağlıdır.

Ana programların ölçüm bilgileri	Parametre değeri
Metrik sistem (mm)	Q113 = 0
İnç sistemi (inch)	Q113 = 1

Alet Uzunluğu: Q114

Alet uzunluğunun geçerli değeri Q114'e atanır.



TNC güncel alet uzunluğunu elektrik kesintisi olduğunda da kaydeder.

8.12 Ön tanımlı Q parametreleri

Program akışı sırasında tarama sonrası koordinatlar

Parametre Q115 ile Q119 arası, 3D tarama sistemi sonrasında programlanan ölçülerde, tarama süresi anındaki mil pozisyon koordinatlarına sahiptir. Koordinatlar manuel işletim türünde aktif olan referans noktasına dayanmaktadır.

Tarama mili uzunluğu ve tarama bilyesi yarıçapı, bu koordinatlar için dikkate alınmaz.

Koordinat eksen	Parametre değeri
X eksen	Q115
Y eksen	Q116
Z eksen	Q117
IV. Eksen Makineye bağlı	Q118
V. eksen Makineye bağlı	Q119

TT 130 ile otomatik alet ölçümünde gerçek-nominal değer sapması

Gerçek- nominal sapma	Parametre değeri
Alet uzunluğu	Q115
Alet yarıçapı	Q116

Malzeme açılarıyla çalışma düzleminin hareket edilmesi: TNC tarafından hesaplanılan devir eksenleri için koordinatlarla

Koordinatlar	Parametre değeri
A eksen	Q120
B eksen	Q121
C eksen	Q122

Tarama sistemi döngüleri ölçüm sonuçları (bkz. döngü programlaması kullanıcı el kitabı)

Ölçülen gerçek değerler	Parametre değeri
Bir doğrunun açısı	Q150
Ana eksen ortası	Q151
Yan eksen ortası	Q152
Çap	Q153
Cep uzunluğu	Q154
Cep genişliği	Q155
Seçilen eksen döngüsündeki uzunluk	Q156
Orta eksen durumu	Q157
A eksen açısı	Q158
B eksen açısı	Q159
Seçilen eksen döngüsündeki koordinat	Q160
Tespit edilen sapma	Parametre değeri
Ana eksen ortası	Q161
Yan eksen ortası	Q162
Çap	Q163
Cep uzunluğu	Q164
Cep genişliği	Q165
Ölçülen uzunluk	Q166
Orta eksen durumu	Q167
Tespit edilen hacimsel açı	Parametre değeri
A eksen çevresinde dönme	Q170
B eksen çevresinde dönme	Q171
C eksen çevresinde dönme	Q172
Malzeme durumu	Parametre değeri
İyi	Q180
Ek işleme	Q181
Iskarta	Q182

8 Programlama: Q Parametreleri

8.12 Ön tanımlı Q parametreleri

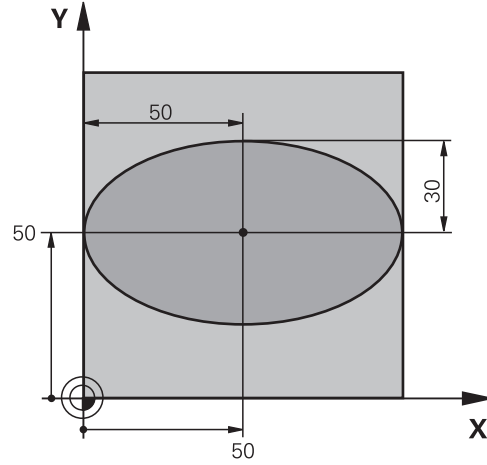
BLUM lazeri ile alet ölçümü	Parametre değeri
Rezerve	Q190
Rezerve	Q191
Rezerve	Q192
Rezerve	Q193
Dahili kullanım için rezerve edilmiştir	Parametre değeri
Döngüler için hatırlatıcı	Q195
Döngüler için hatırlatıcı	Q196
Döngüler için hatırlatma (işlenecek resimler)	Q197
Son aktif ölçüm döngüsünün numarası	Q198
TT ile alet ölçümü durumu	Parametre değeri
Alet tolerans içinde	Q199 = 0,0
Alet aşınmış (LTOL/RTOL aşınmış)	Q199 = 1,0
Alet kırılmış (LBREAK/RBREAK aşınmış)	Q199 = 2,0

8.13 Programlama örnekleri

Örnek: Elips

Program akışı

- Elips kontura pek çok küçük doğru parçasıyla yaklaşılr (Q7 üzerinden tanımlanır). Ne kadar çok hesaplama adımı tanımlanmışsa, bir o kadar kontur düz olur
- Freze yönünü düzlemdeki başlangıç açısı ve son açıyla belirlersiniz:
İşleme saat yönünde:
Başlangıç açısı > Son açı
İşleme saat yönünün tersine:
Başlangıç açısı < son açı
- Alet yarıçapında dikkat edilmez



0 BEGIN PGM ELLIPSE MM	
1 FN 0: Q1 = +50	X eksen merkezi
2 FN 0: Q2 = +50	Y eksen merkezi
3 FN 0: Q3 = +50	X yarı eksen
4 FN 0: Q4 = +30	Y yarı eksen
5 FN 0: Q5 = +0	Düzlemde başlangıç açısı
6 FN 0: Q6 = +360	Düzlemde son açısı
7 FN 0: Q7 = +40	Hesaplama adımı sayısı
8 FN 0: Q8 = +0	Elipsin dönme konumu
9 FN 0: Q9 = +5	Freze derinliği
10 FN 0: Q10 = +100	Derinlik beslemesi
11 FN 0: Q11 = +350	Freze beslemesi
12 FN 0: Q12 = +2	Ön pozisyona getirme için güvenlik mesafesi
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Ham madde tanımı
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Aletin çağırılması
16 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirin
17 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
18 L Z+100 R0 FMAX M2	Aleti içeri sürün, program sonu
19 LBL 10	Alt program 10: Çalışma
20 CYCL DEF 7.0 SIFIR KAYDIRMA	Sıfır noktasını elipsin ortasına kaydırın
21 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
22 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
23 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Düzlemdeki dönme konumunu hesaplama
24 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
25 Q35 = (Q6 - Q5) / Q7	Açı adımını hesaplama
26 Q36 = Q5	Başlangıç açısının kopyalanması
27 Q37 = 0	Kesim sayacını ayarlama

8 Programlama: Q Parametreleri

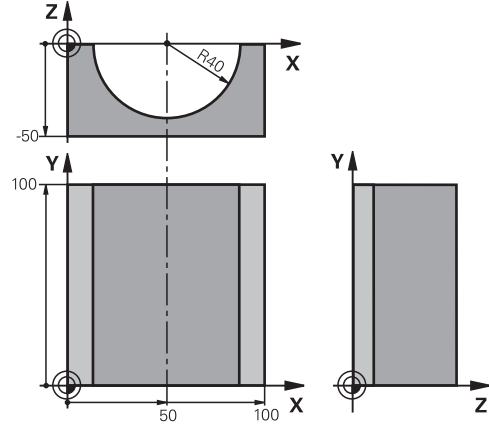
8.13 Programlama örnekleri

28 Q21 = Q3 *COS Q36	Başlangıç noktasının X koordinatını hesaplama
29 Q22 = Q4 *SIN Q36	Başlangıç noktasının Y koordinatını hesaplama
30 L X+Q21 Y+Q22 R0 FMAX M3	Düzlemde başlangıç noktası
31 L Z+Q12 R0 FMAX	Mil eksenindeki güvenlik mesafesine ön konumlandırma
32 L Z-Q9 R0 FQ10	Çalışma derinliğine hareket
33 LBL 1	
34 Q36 = Q36 +Q35	Açıyı güncelleme
35 Q37 = Q37 +1	Kesim sayacını güncelleme
36 Q21 = Q3 *COS Q36	Geçerli X koordinatını hesaplama
37 Q22 = Q4 *SIN Q36	Geçerli Y koordinatını hesaplama
38 L X+Q21 Y+Q22 R0 FQ11	Bir sonraki noktaya yaklaşma
39 FN 12: IF +Q37 LT +Q7 GOTO LBL 1	İşlem tamamlama sorgusu, eğer evetse LBL 1'e geri çekme
40 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Dönmeyi sıfırlama
41 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
42 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktası yer değişimi sıfırlama
43 CYCL DEF 7.1 X+0	
44 CYCL DEF 7.2 Y+0	
45 L Z+Q12 R0 FMAX	Güvenlik mesafesine hareket
46 LBL 0	Alt program sonu
47 END PGM ELLIPSE MM	

Örnek: Yarıçap frezesi ile silindir içbükeyi

Program akışı

- Program sadece yarıçap frezesi ile, bilye merkezine dayanan alet uzunluğuyla çalışır
- Silindir konturu pek çok küçük doğru parçalarıyla yaklaşılır (Q13 üzerinden tanımlanır). Ne kadar çok kesim tanımlanmışsa, bir o kadar kontur düz olur
- Silindir uzunlamasına kesimlerle (burada: Y eksenine paralel olarak) frezelenir
- Freze yönünü alandaki başlangıç açısı ve son açıyla belirlersiniz:
İşleme saat yönünde:
Başlangıç açısı > Son açı
İşleme saat yönünün tersine:
Başlangıç açısı < son açı
- Alet yarıçapı otomatik düzeltilir



0 BEGIN PGM ZYLIN MM

1 FN 0: Q1 = +50	X eksenı merkezi
2 FN 0: Q2 = +0	Y eksenı merkezi
3 FN 0: Q3 =+0	Z eksenı merkezi
4 FN 0: Q4 = +90	Boşluk başlangıcı açısı (Z/X düzlemi)
5 FN 0: Q5 =+270	Boşluk son açısı (Z/X düzlemi)
6 FN 0: Q6 = +40	Silindir yarıçapı
7 FN 0: Q7 = +100	Silindir uzunluğu
8 FN 0: Q8 = +0	X/Y düzlemindeki dönme konumu
9 FN 0: Q10 =+5	Silindir yarıçapı ölçüsü
10 FN 0: Q11 = +250	Derin kesme beslemesi
11 FN 0: Q12 = +400	Freze beslemesi
12 FN 0: Q13 = +90	Kesme sayısı
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Ham parça tanımı
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Aletin çağırılması
16 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
17 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
18 FN 0: Q10 =+0	Ölçüyü sıfırlama
19 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
20 L Z+100 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu

8 Programlama: Q Parametreleri

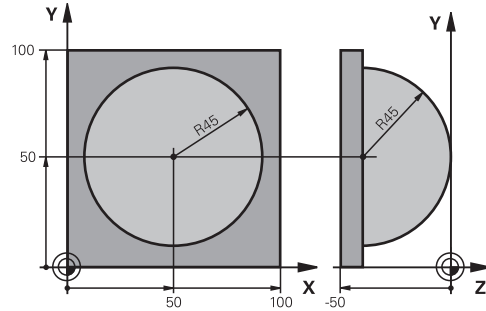
8.13 Programlama örnekleri

21 LBL 10	Alt program 10: Çalışma
22 Q16 = Q6 -Q10 - Q108	Hesaplanan silindir yarıçapına dayanan ölçü ve alet
23 FN 0: Q20 = +1	Kesim sayacını ayarlama
24 FN 0: Q24 = +Q4	Boşluk başlangıcı açısını (Z/X düzlemi) kopyalayın
25 Q25 = (Q5 -Q4) / Q13	Açı adımını hesaplama
26 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktasını silindirin ortasına (X eksenine) kaydırın
27 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
28 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
29 CYCL DEF 7.3 Z+Q3	
30 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Düzlemdeki dönme konumunu hesaplama
31 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
32 L X+0 Y+0 R0 FMAX	Düzlemde silindir ortasına ön konumlandırma
33 L Z+5 R0 F1000 M3	Mil ekseninde ön konumlandırma
34 LBL 1	
35 CC Z+0 X+0	Z/X düzleminde kutup ayarlama
36 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Silindiri başlangıç pozisyonuna getirin, malzemeye çapraz daldırın
37 L Y+Q7 R0 FQ12	Y+ yönünde uzunlamasına kesim
38 FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Kesim sayacını güncelleme
39 FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Hacimsel açıyı güncelleştirme
40 FN 11: IF +Q20 GT +Q13 GOTO LBL 99	İşlem tamamlama sorgusu, eğer evetse sona atlayın
41 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Bir sonraki kesim uzunluğu için yaklaşık "kaviste" hareket edin
42 L Y+0 R0 FQ12	Y– yönünde uzunlamasına kesim
43 FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Kesim sayacını güncelleme
44 FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Hacimsel açıyı güncelleştirme
45 FN 12: IF +Q20 LT +Q13 GOTO LBL 1	İşlem tamamlama sorgusu, eğer evetse LBL 1'e geri gitme
46 LBL 99	
47 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Dönmeyi sıfırlama
48 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
49 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktası kaydırmasını sıfırlama
50 CYCL DEF 7.1 X+0	
51 CYCL DEF 7.2 Y+0	
52 CYCL DEF 7.3 Z+0	
53 LBL 0	Alt program sonu
54 END PGM ZYLIN	

Örnek: Şaftlı frezelemeli konveks bilye

Program akışı

- Program sadece şaftlı frezelerle çalışır
- Bilye konturu pek çok küçük düz parçalarla yaklaşılır (Z/X düzlemi Q14 üzerinden tanımlanır). Açı adımı ne kadar küçük tanımlanmışsa, kontur bir o kadar düz olur
- Kontur kesiminin sayısını, düzlemdeki açı adımıyla belirlersiniz (Q18 üzerinden)
- Bilye 3D kesiminde aşağıdan yukarıya doğru frezelenir
- Alet yarıçapı otomatik düzeltilir



0 BEGIN PGM KUGEL MM	
1 FN 0: Q1 = +50	X eksenini merkezi
2 FN 0: Q2 = +50	Y eksenini merkezi
3 FN 0: Q4 = +90	Boşluk başlangıcı açısı (Z/X düzlemi)
4 FN 0: Q5 = +0	Boşluk son açısı (Z/X düzlemi)
5 FN 0: Q14 = +5	Boşluktaki açı adımı
6 FN 0: Q6 = +45	Bilye yarıçapı
7 FN 0: Q8 = +0	X/Y düzlemindeki başlangıç açısının dönme konumu
8 FN 0: Q9 = +360	X/Y düzlemindeki son açının dönme konumu
9 FN 0: Q18 = +10	Kumlama için X/Y düzleminde açı adımı
10 FN 0: Q10 = +5	Kumlama için bilye yarıçapı ölçüsü
11 FN 0: Q11 = +2	Mil ekseninde ön konumlandırma için güvenlik mesafesi
12 FN 0: Q12 = +350	Freze beslemesi
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Ham parça tanımı
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Aletin çağırılması
16 L Z+250 R0 FMAX	Aleti serbest hareket ettirme
17 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
18 FN 0: Q10 = +0	Ölçüyü sıfırlama
19 FN 0: Q18 = +5	Perdahlama için X/Y düzleminde açı adımı
20 CALL LBL 10	İşlemi çağırma
21 L Z+100 R0 FMAX M2	Aleti serbest hareket ettirme, program sonu
22 LBL 10	Alt program 10: Çalışma
23 FN 1: Q23 = +Q11 + +Q6	Ön pozisyonlama için Z koordinatını hesaplayın
24 FN 0: Q24 = +Q4	Boşluk başlangıcı açısını (Z/X düzlemi) kopyalama
25 FN 1: Q26 = +Q6 + +Q108	Ön pozisyona getirmek için bilye yarıçapını düzeltin
26 FN 0: Q28 = +Q8	Düzlemdeki dönme konumunu kopyalayın
27 FN 1: Q16 = +Q6 + -Q10	Bilye yarıçapında ölçüye dikkat edin
28 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktasını bilyenin ortasına kaydırın
29 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
30 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
31 CYCL DEF 7.3 Z-Q16	
32 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Düzlemdeki başlangıç açısı dönme konumunu hesaplayın

8 Programlama: Q Parametreleri

8.13 Programlama örnekleri

33 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
34 LBL 1	Mil ekseninde ön konumlandırma
35 CC X+0 Y+0	Ön pozisyona getirmek için X/Y düzleminde kutup ayarlama
36 LP PR+Q26 PA+Q8 R0 FQ12	Düzlemde ön konumlandırma
37 CC Z+0 X+Q108	Alet yarıçapında kaydırılmış Z/X düzlemi kutup ayarlama
38 L Y+0 Z+0 FQ12	Derinlemesine hareket
39 LBL 2	
40 LP PR+Q6 PA+Q24 FQ12	Yaklaşık "kaviste" yukarıya doğru hareket
41 FN 2: Q24 = +Q24 - +Q14	Hacimsel açığı güncelleştirme
42 FN 11: IF +Q24 GT +Q5 GOTO LBL 2	Kavisin tamamlama sorgusu, eğer değilse LBL 2'ye geri dön
43 LP PR+Q6 PA+Q5	Boşlukta son açığa yaklaşma
44 L Z+Q23 R0 F1000	Mil ekseninde içeri sürme
45 L X+Q26 R0 FMAX	Bir sonraki kavis için ön konumlandırma
46 FN 1: Q28 = +Q28 + +Q18	Düzlemdeki dönme konumunu güncelleyin
47 FN 0: Q24 = +Q4	Hacimsel açığı sıfırlayın
48 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Yeni dönme konumunu etkinleştirin
49 CYCL DEF 10.0 ROT+Q28	
50 FN 12: IF +Q28 LT +Q9 GOTO LBL 1	
51 FN 9: IF +Q28 EQU +Q9 GOTO LBL 1	İşlem tamamlama sorgusu, eğer evetse LBL 1'e geri çekme
52 CYCL DEF 10.0 DÖNDÜRME	Dönmeyi sıfırlama
53 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
54 CYCL DEF 7.0 SIFIR NOKTASI	Sıfır noktası kaydırmasını sıfırlama
55 CYCL DEF 7.1 X+0	
56 CYCL DEF 7.2 Y+0	
57 CYCL DEF 7.3 Z+0	
58 LBL 0	Alt program sonu
59 END PGM KUGEL MM	

9

**Programlama:
Ek Fonksiyonlar**

9 Programlama: Ek Fonksiyonlar

9.1 M ve DURDUR ek fonksiyonlarını girme

9.1 M ve DURDUR ek fonksiyonlarını girme

Temel bilgiler

TNC'nin – M fonksiyonları diye isimlendirilen – ek fonksiyonları ile kumanda ettikleriniz

- program akışı, örn. program akışındaki bir kesinti
- Mil devri ve soğutucu maddenin açılması ve kapatılması gibi makine fonksiyonları
- aletin hat davranışı



Makine üreticisi, bu el kitabında açıklanmayan ek fonksiyonları serbest bırakabilir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Bir pozisyon tümcesinin sonunda veya ayrı bir tümcede en fazla iki ek fonksiyonu M'yi girebilirsiniz. TNC daha sonra şu diyalogu gösterir: **Ek fonksiyon M ?**

Alışılmış olarak diyalogta sadece ek fonksiyon numarasını girin. Bazı ek fonksiyonlarda diyalog uygulanır, böylece bu fonksiyonla ilgili parametreyi girebilirsiniz.

Manuel işletim ve el. el çarkı işletim türlerinde ek fonksiyonları M yazılım tuşu ile girersiniz.



Bazı ek fonksiyonların, ilgili NC tümcesindeki sırasına bağlı olmadan, bir konumlama tümcesi başında etkili olmasına, diğer birinin tümce sonunda etkili olmasına dikkat edin.

Ek fonksiyonlar, çağırdığınız tümceden itibaren etki eder.

Bazı ek fonksiyonlar sadece programladığınız tümcede geçerli olur. Eğer bir ek fonksiyon sadece tümce bazında etkili değilse, bunları devamındaki tümcede ayrı bir M fonksiyonu ile tekrar kaldırmanız gerekir veya TNC tarafından program sonunda otomatik kaldırılır.

Ek fonksiyonu DURDUR tümcesinde girin

Programlanan bir DURDUR tümcesi, örn. bir alet denemesi için program akışını veya program testini keser. Bir DURDUR tümcesinde bir M ek fonksiyonu programlayabilirsiniz:



- ▶ Program akışı kesintisi programlama: DURDUR tuşuna basın
- ▶ Ek fonksiyon M'yi girin

NC örnek tümceleri

87 STOP M6

9.2 Program akışı kontrolü, mil ve soğutucu madde için ek fonksiyonlar

Genel bakış



Makine üreticisi aşağıda açıklanan ek fonksiyonların davranışını etkileyebilir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

M	Etki	Tümcedeki etki -	Başlangıç	Son
M0	Program akışı DURDURMA Mil DURDURMA			■
M1	Seçime bağlı program akışı DURDURMA gerekirse Mil DURDURMA gerekirse Soğutucu madde KAPALI (program testinde etki etmez, fonksiyon makine üreticisi tarafından belirlenir)			■
M2	Program akışı DURDURMA Mil DURDURMA Soğutucu madde kapalı /Tümce 1'e geri gitme Durum göstergesini silme (makine parametresine bağlı clearMode)			■
M3	Mil AÇIK saat yönünde	■		
M4	Mil AÇIK saat yönü tersine	■		
M5	Mil DURDURMA			■
M6	Alet değişimi Mil DURDURMA Program akışı DURDURMA			■
M8	Soğutucu madde AÇIK	■		
M9	Soğutucu madde KAPALI			■
M13	Mil AÇIK saat yönünde Soğutucu madde AÇIK	■		
M14	Mil AÇIK saat yönü tersine Soğutucu madde açık	■		
M30	M2 gibi			■

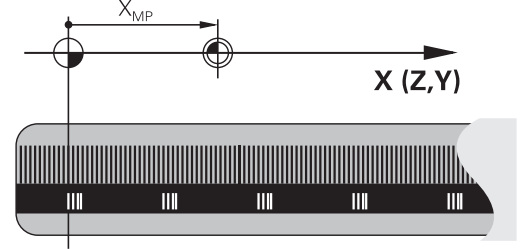
9.3 Koordinat girişleri için ek fonksiyonlar

9.3 Koordinat girişleri için ek fonksiyonlar

Makine bazlı koordinatları programlama M91/M92

Ölçü çubuğu sıfır noktası

Ölçü çubuğundaki bir referans işareti, ölçü çubuğu sıfır noktasının pozisyonunu belirler.



Makine sıfır noktası

Makine sıfır noktasını şunlar için kullanın

- Hareket alanı sınırlamalarını (yazılım nihayet şalteri) belirlemek için
- makineye sabit pozisyonlara (örn. alet değiştirme pozisyonu) gitmek için
- bir malzeme referans noktası belirlemek için

Makine üreticisi, bir makine parametresinde, her eksen için makine sıfır noktası ile ölçü sıfır noktası arasındaki mesafeyi verir.

Standart davranış

TNC, koordinatları malzeme sıfır noktasına referans alır, bkz. "3D tarama sistemi olmadan referans noktası ayarı", Sayfa 420.

M91 ile davranış – Makine sıfır noktası

Eğer konumlama tümcelerindeki koordinatların makine sıfır noktasını baz alması gerekiyorsa, bu tümcelerde M91'i girin.



Eğer bir M91 tümcesinde artan koordinatlar programlıyorsanız, bu koordinatlar en son programlanan M91 pozisyonunu baz alır. Eğer aktif NC programında M91 pozisyonunu programlandıysa, bu durumda koordinatlar geçerli alet pozisyonunu baz alır.

TNC, makine sıfır noktasını baz alan koordinat değerlerini gösterir. Durum göstergesinde koordinat göstergesini REF olarak ayarlayın, bkz. "Durum göstergeleri", Sayfa 73.

M92 ile davranış – Makine referans noktası

Makine üreticisi, makine sıfır noktasının yanı sıra diğer bir makine sabit pozisyonu (makine referans noktası) daha belirleyebilir.

Makine üreticisi, her eksen için, makine sıfır noktası ile makine referans noktası arasındaki mesafeyi belirler. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Eğer konumlama tümcelerindeki koordinatların makine referans noktasını baz alması gerekiyorsa, bu tümcelerde M92'yi girin.



Ayrıca M91 veya M92 ile TNC yarıçap düzeltmeyi doğru şekilde uygular. Fakat alet uzunluğu dikkate **alınmaz**.

Etki

M91 ve M92 sadece M91 veya M92'nin programlandığı program tümcelerinde etki eder.

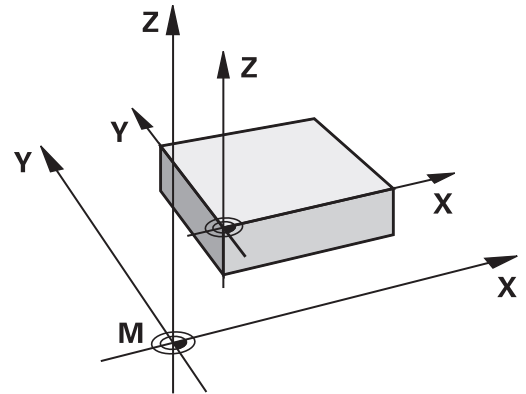
M91 ve M92, tümce başlangıcında etkilidir.

Malzeme referans noktası

Eğer koordinatların daima makine sıfır noktasını baz alması gerekiyorsa, bu durumda referans noktası yerleştirme bir veya birden fazla eksen için kilitlenebilir.

Eğer referans noktası yerleştirme tüm eksenler için kilitli ise bu durumda TNC, REFERANS NOKTASI AYARI yazılım tuşunu manuel işletim türünde göstermez.

Resim, makine ve malzeme sıfır noktası içeren koordinat sistemini gösterir.

**İşletim türü program testindeki M91/M92**

M91/M92 hareketlerinin grafiksel simülasyonunu yapabilmek için çalışma alanı denetimini etkinleştirmeniz ve ham maddeyi belirlenen referans noktasını baz alarak göstermeniz gerekir, bkz. "Ham parçayı çalışma alanında gösterme (Advanced graphic features yazılım seçeneği)", Sayfa 473.

9 Programlama: Ek Fonksiyonlar

9.3 Koordinat girişleri için ek fonksiyonlar

Çalışma düzleminin döndürülmüş olması durumunda döndürülmemiş koordinat sisteminde pozisyonlara yaklaşma: M130

Uzatılmış çalışma düzleminde standart davranış

TNC, pozisyonlama tümcelerindeki koordinatları, uzatılmış koordinat sistemine göre baz alır.

M130 ile davranış

Doğru tümcelerindeki koordinatları TNC, aktif, uzatılmış çalışma düzleminde uzatılmamış koordinat sistemi üzerinde baz alır.

TNC, (uzatılmış) aleti, uzatılmamış sistemin programlanan koordinatlarına konumlandırır.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Aşağıdaki pozisyon tümceleri veya çalışma döngüleri döndürülmüş koordinat sisteminde tekrar uygulanır; bu işlem, mutlak ön konumlama içeren işleme döngülerinde probleme neden olabilir.

Eğer çalışma düzlemini uzatma fonksiyonu aktifse, M130 fonksiyonuna izin verilir.

Etki

M130, alet yarıçap düzeltmesiz doğru tümcelerinde tümceye göre etkilidir.

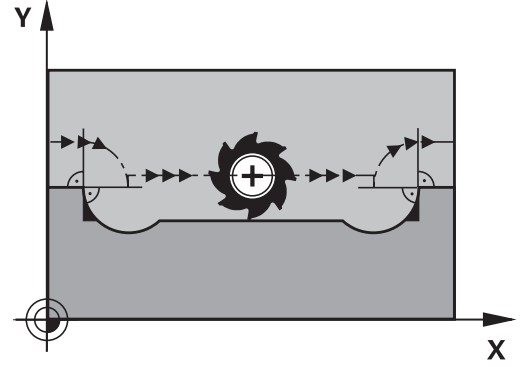
9.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Küçük kontur kademelerini işleyin: M97

Standart davranış

TNC dış köşeye bir geçiş dairesi ekler. Bu nedenle, çok küçük kontur kademelerindeyken alet kontura zarar verir

TNC böyle yerlerde program akışını keser ve "Yarıçap çok büyük" hata mesajını verir.



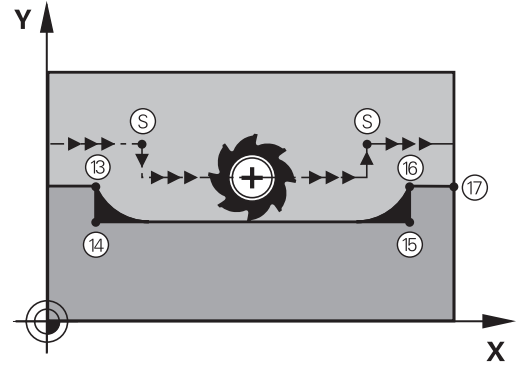
M97 ile davranış

TNC kontur elemanı için hat kesişim noktası bilgisini (iç köşelerde olduğu gibi) verir ve aleti bu nokta üzerinden hareket ettirir.

M97'yi, dış köşe noktasının belirlendiği tümcede programlayın.



M97 yerine daha yüksek performanslı **M120 LA** fonksiyonunu kullanınbkz. "Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD): M120 (Miscellaneous functions yazılım seçeneği)", Sayfa 320!



Etki

M97 sadece M97'nin programlandığı program tümcesinde etki eder.



Kontur köşesi M97 ile sadece eksik işlenir. Gerekirse kontur köşesini daha küçük bir aletle tekrar işlemeniz gerekir.

NC örnek tümceleri

5 TOOL DEF L ... R+20	Daha büyük alet yarıçapı
...	
13 L X... Y... R... F... M97	Kontur noktası 13'e yaklaşın
14 L IY-0.5 ... R... F...	Küçük kontur kademeleri 13 ve 14'ü işleyin
15 L IX+100 ...	Kontur noktası 15'e yaklaşın
16 L IY+0.5 ... R... F... M97	Küçük kontur kademeleri 15 ve 16'yı işleyin
17 L X... Y...	Kontur noktası 17'ye yaklaşın

9 Programlama: Ek Fonksiyonlar

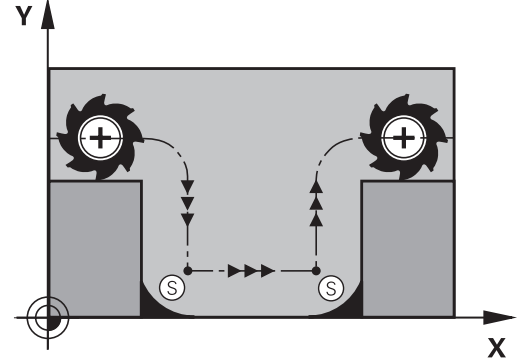
9.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Açık kontur köşelerini tamamen işleme: M98

Standart davranış

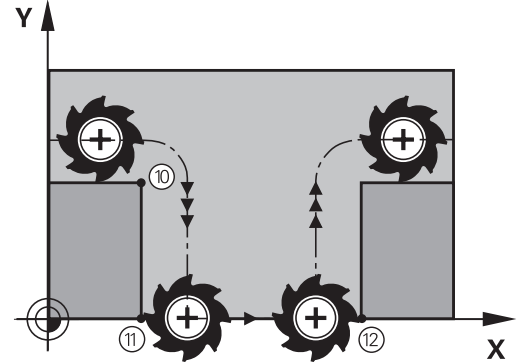
TNC iç köşelerde freze hattı kesişim noktasının bilgisini verir ve aleti bu noktadan itibaren yeni yönde hareket ettirir.

Eğer kontur köşelerde açıksa, bu durum eksik bir çalışmaya neden olur:



M98 ile davranış

Ek fonksiyon M98 ile TNC aleti, her kontur noktasının işleneceği bir uzaklığa hareket ettirir:



Etki

M98 sadece M98'in programlandığı program tümcelerinde etki eder.

M98 tümce sonunda etkilidir.

NC örnek tümceleri

Sırasıyla 10, 11 ve 12 kontur noktalarına gidin:

10 L X... Y... RL F

11 L X... IY... M98

12 L IX+ ...

Daldırma hareketleri için besleme faktörü: M103**Standart davranış**

TNC, aleti hareket yönünden bağımsız olarak en son programlanan beslemede hareket ettirir.

M103 ile davranış

Eğer alet, alet ekseninin negatif yönünde hareket ederse, TNC hat beslemesini azaltır. FZMAX girişindeki besleme, en son programlanan FPROG beslemesiyle ve %F faktörüyle hesaplanır:

$$FZMAX = FPROG \times \%F$$

M103'ü girin

Eğer bir konumlama tümcesinde M103'ü girerseniz, bu durumda TNC diyalogu uygular ve faktör F'yi sorar.

Etki

M103 tümce başlangıcında etkilidir.

M103'ü kaldırın: M103'ü faktör olmadan yeniden programlayın



M103 aktif uzatılmış çalışma düzleminde etki eder. Besleme azaltma, **döndürülmüş** alet ekseninin negatif yönünde hareket ederken etki eder.

NC örnek tümceleri

Delik delme beslemesi, düzlem beslemesinin %20'si kadardır.

...	Gerçek hat beslemesi (mm/dak):
17 L X+20 Y+20 RL F500 M103 F20	500
18 L Y+50	500
19 L IZ-2.5	100
20 L IY+5 IZ-5	141
21 L IX+50	500
22 L Z+5	500

9 Programlama: Ek Fonksiyonlar

9.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Milimetre/mil devri cinsinden besleme: M136

Standart davranış

TNC, aleti programda mm/dak cinsinden belirlenen F beslemesiyle hareket ettirir

M136 ile davranış



İnç programlarında M136'ya yeni eklenen besleme alternatifi FU ile kombinasyon halinde izin verilir.
Aktif M136'da mil ayarda olmamalıdır.

TNC, M136 ile aleti mm/dak olarak değil aksine programda belirlenen Milimetre/mil devri olarak F beslemesiyle hareket ettirir. Eğer devri, mil override üzerinden değiştirirseniz, TNC beslemeye otomatik uyum sağlar.

Etki

M136 tümce başlangıcında etkilidir.

M137'yi programlarken M136'yı kaldırın.

Yaylarda besleme hızı: M109/M110/M111**Standart davranış**

TNC, alet orta nokta hattı üzerindeki programlanan besleme hızını baz alır.

M109 ile yaylarda davranış

TNC iç ve dış çalışmalarda, alet kesimlerindeki yay beslemesini sabit tutar.

**Dikkat alet ve malzeme için tehlike!**

TNC, çok küçük dış köşelerde beslemeyi, alet veya malzemenin zarar görebileceği kadar yükseltebilir. **M109**'u çok küçük dış köşelerde kullanmayın.

M110 ile yaylarda davranış

TNC, yaylardaki beslemeyi bir iç çalışmada sabit tutar. Yayların harici çalışmasında hiçbir besleme uyumu etki etmez.



Eğer M109 veya M110'u bir çalışma döngüsü çağırmadan önce 200'den daha yüksek bir numarayla tanımlarsanız, besleme uyumu yaylarda bu çalışma döngüsü dahilinde etkili olur. Bir çalışma döngüsü sonunda veya kesintisinden sonra çıkış durumu tekrar oluşturulur.

Etki

M109 ve M110, tümce başlangıcında etkilidir. M109 ve M110'u M111 ile sıfırlayın.

9.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD): M120 (Miscellaneous functions yazılım seçeneği)**Standart davranış**

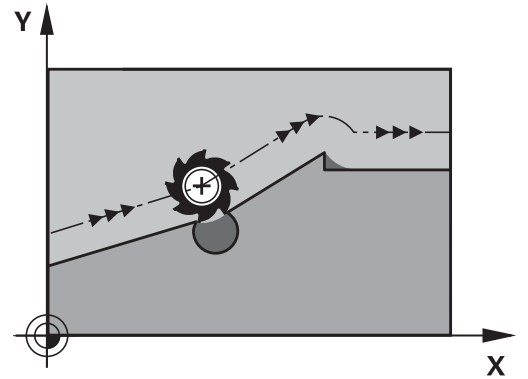
Eğer alet yarıçapı, yarıçap düzeltmeli hareket eden bir kontur kademesinden büyükse, TNC program akışını keser ve hata mesajı verir. M97 (bkz. "Küçük kontur kademelerini işleyin: M97", Sayfa 315 hata mesajını engeller, fakat serbest kesim işaretlemesine neden olur ve ayrıca köşeyi kaydırır.

Arka plan kesimlerde TNC u.U. kontura zarar verir.

M120 ile davranış

TNC yarıçap düzeltmeli bir konturun arka kesimlerini ve üst kesimlerini denetler ve alet hattını geçerli tümceden itibaren hesaplar. Aletin kontura hasar verdiklerini ayarlayın, işlemeyen kalır (resimde koyu renkte gösterilir). M120'yi ayrıca dijital verileri veya harici bir programlama sisteminde oluşturulan verileri alet yarıçap düzeltme ile donatmak için de kullanabilirsiniz. Böylece teorik alet yarıçapından sapmalar dengelenebilir.

TNC'nin önceden hesapladığı tümce sayısını (maksimum 99), LA ile (İng. Look Ahead: Öne bak) M120 ardından belirlersiniz. TNC'nin hesaplaması gereken tümce sayısını ne kadar büyük seçerseniz tümce işleme o kadar yavaş olur.

**Giriş**

Eğer bir konumlama tümcesinde M120 girerseniz, TNC diyalogu bu tümce için uygular ve hesaplanacak LA tümce sayısını sorar.

Etki

M120, yarıçap düzeltmesi **RL** ya da **RR** içeren bir NC tümcesinde bulunmalıdır. M120 bu tümceden itibaren etkilidir, siz

- yarıçap düzeltmesini **R0** ile kaldırana kadar
- M120 LA0'ı programlayana kadar
- M120'yi LA'sız programlayana kadar
- **PGM CALL** ile başka bir program çağırana kadar
- **19** döngüsüyle ya da **PLANE** fonksiyonuyla çalışma düzlemini döndürene kadar

M120 tümce başlangıcında etkilidir.

Sınırlandırmalar

- Harici/dahili Durdur'dan sonra bir kontura tekrar girişi sadece N TUMCESİNE GEÇİŞ fonksiyonu ile uygulayabilirsiniz. Tümce akışını başlatmadan önce M120'yi kaldırmanız gerekir, aksi halde TNC bir hata mesajı verir
- **RND** ve **CHF** hat fonksiyonlarını kullandığınızda, **RND** veya **CHF** önündeki ve arkasındaki tümceler sadece çalışma düzleminin koordinatlarını içerebilir
- Eğer konturu tanjant olarak uygularsanız, APPR LCT fonksiyonunu kullanmanız gerekir; APPR LCT içeren tümce sadece çalışma düzlemi koordinatlarını içerebilir
- Eğer konturdan tanjant olarak çıkmanız gerekirse, DEP LCT fonksiyonunu kullanmanız gerekir; DEP LCT'yi içeren tümce sadece çalışma düzlemi koordinatlarını içerebilir
- Aşağıdaki fonksiyonların kullanımından önce M120'yi ve yarıçap düzeltmeyi kaldırmanız gerekir:
 - Döngü 32 tolerans
 - Döngü 19 çalışma düzlemi
 - PLANE fonksiyonu
 - M114
 - M128
 - TCPM FONKSİYONU

9 Programlama: Ek Fonksiyonlar

9.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Program akışı sırasında el çarkını bindirme: M118 (Miscellaneous functions yazılım seçeneği)

Standart davranış

TNC aleti program akışı işletim türlerinde, çalışma programındaki gibi hareket ettirir.

M118 ile davranış

M118 ile program akışı sırasındaki manuel düzeltmeleri elle uygulayabilirsiniz. Ayrıca M118'i programlayın ve eksene özel bir değeri (doğrusal eksen veya devir eksen) mm olarak girin.

Giriş

Eğer bir konumlama tümcesine M118 girerseniz, TNC diyalogu uygular ve eksene özel değerleri sorar. Koordinat girişi için turuncu renkteki eksen tuşlarını veya ASCII klavyesini kullanın.

Etki

El çarkı konumlamayı kaldırın, bunun için M118'i koordinat girişi olmadan yeniden programlayın.

M118 tümce başlangıcında etkilidir.

NC örnek tümceleri

Program akışı sırasında, çalışma düzlemi X/Y'de el çarkı ile programlanan değerden ± 1 mm ve devir eksen B'de $\pm 5^\circ$ hareket edilebilmelidir:

L X+0 Y+38.5 RL F125 M118 X1 Y1 B5



Çalışma düzleminin döndürülmesini manuel işletim için etkinleştirdiğinizde M118, döndürülmüş koordinat sisteminde etkili olur. Çalışma düzleminin döndürülmesi manuel işletim için devre dışı ise, orijinal koordinat sistemi etkili olur.

M118 işletim türü konumlandırmada el girişi ile etki eder!

Eğer M118 aktifse, bir program kesintisinde MANUEL HAREKET fonksiyonu kullanıma sunulmaz!

Sanal alet eksenini VT

Makine üreticinizin TNC'yi bu fonksiyon için uyarlamış olması gerekir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Sanal alet eksenini, döner kafalı makinelerde eğik duran bir aletin yönünde bile el çarkıyla hareket edebilirsiniz. Sanal alet eksenini yönünde hareket etmek için el çarkınızın ekranında VT eksenini seçin, bkz. "Elektronik el çarklarıyla hareket ettirme", Sayfa 408. Bir HR 5xxx el çarkı üzerinden sanal eksen gerekirse doğrudan turuncu renkli eksen tuşu VI ile seçebilirsiniz (makine el kitabınızı dikkate alın).

M118 fonksiyonuyla birlikte el çarkı bindirmesini şu anda aktif olan alet eksen yönünde gerçekleştirebilirsiniz. Bunun için M118 fonksiyonunda en azından izin verilen hareket alanına sahip mil eksenini tanımlamanız (örn. M118 Z5) ve el çarkında VT eksenini seçmeniz gerekir.

9.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Alet eksenı yönünde konturđan geri çekme M140

Standart davranış

TNC program akışı işletim türlerinde aleti çalışma programında belirlendiğı gibi hareket ettirir.

M140 ile davranış

M140 MB ile (move back) girilen bir yolu alet eksenı yönünde konturđan önce hareket ettirebilirsiniz.

Giriş

Eğer bir konumlama tümcesinde M140 girerseniz, TNC diyalogu uygular ve konturđan itibaren gidilmesi gereken yolu sorar. Aletin konturđan uzaklaşırken kullanmasını istediğınız yolu girin veya hareket alanı kenarına kadar gitmek için mb MAX yazılım tuşuna basın.

Ayrıca aletin girilen yolu gittiğı bir besleme programlanabilir. Eğer hiçbir besleme girmezseniz, TNC programlanan yolu hızlı olarak gider.

Etki

M140 sadece M140'ın programlandığı program tümcesinde etki eder.

M140 tümce başlangıcında etkilidir.

NC örnek tümceleri

Tümce 250: Aleti konturđan 50 mm uzaklaştırın

Tümce 251: Aleti hareket alanı kenarına kadar götürün

```
250 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB 50 F750
```

```
251 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB MAX
```



M140, çalışma düzleminin döndürölmesi fonksiyonu aktif konumdayken de etkili olur. Döner kafalı makinelerde TNC aleti uzatılmış sistemde hareket ettirir.

M140 MB MAX ile sadece pozitif yönde serbest hareket edebilirsiniz.

M140'tan önce temel olarak alet eksenıyle bir alet çağırısı tanımlayın, aksi halde hareket yönü tanımlanmaz.

Tarama sistemi denetimini kapatma: M141**Standart davranış**

Eğer siz bir makine eksenini hareket ettirmek isterseniz, TNC, hareket ettirilen taramada bir hata mesajı verir.

M141 ile davranış

Ancak tarama sistemi hareket ettirildikten sonra, TNC makine eksenlerini hareket ettirir. Eğer kendi ölçü döngünüzü ölçü döngüsü 3 ile bağlantılı olarak yazarsanız, tarama sistemini konumlama tümcesi ile tekrar serbest bırakmak için bu fonksiyon gerekli olur.

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Eğer M141 fonksiyonunu belirlerseniz, tarama sisteminin doğru yönde hareket etmesine dikkat edin.

M141 sadece doğru tümceleri içeren hareketlerde etki eder.

Etki

M141 sadece M141'in programlandığı program tümcesinde etki eder.

M141 tümce başlangıcında etkilidir.

9 Programlama: Ek Fonksiyonlar

9.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Temel devri silin: M143

Standart davranış

Temel devir, sıfırlanana veya yeni bir değer üzerine yazılana kadar etkili kalır.

M143 ile davranış

TNC, NC programında programlanan bir temel devri siler.



M143 fonksiyonuna tümce akışında izin verilmez.

Etki

M143 sadece M143'ün programlandığı program tümcesinde etki eder.

M143 tümce başlangıcında etkilidir.

Aleti NC Durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma: M148

Standart davranış

TNC bir NC Durdur'da tüm davranış hareketlerini durdurur. Alet, kesinti noktasında kalır.

M148 ile davranış



M148 fonksiyonu makine üreticisi tarafından serbest bırakılmalıdır. Makine üreticisi bir makine parametresinde TNC'nin bir **LIFTOFF** sırasında gitmesi gereken yolu belirler.

Eğer alet tablosunda **LIFTOFF** sütununa aktif alet için **Y** parametresini yerleştirdiyseniz TNC, aleti alet eksen yönünde konturdan 2 mm kadar geriye götürür, bkz. "Alet verilerini tabloya girme", Sayfa 148.

LIFTOFF şu durumlarda etkili olur:

- Sizin tarafınızdan yapılan bir NC durdur'da
- Yazılım tarafından tetiklenen bir NC durdur'da, örn. eğer tahrik sisteminde bir hata oluşmuşsa
- Bir elektrik kesintisinde



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Kontura tekrar giderken özellikle yuvarlatılmış alanlarda kontur hasarları oluşabileceğine dikkat edin. Tekrar hareket etmeden önce aleti serbest bırakın!

Aletin kaldırılma değerini **CfgLiftOff** makine parametresinde tanımlayın. Ayrıca **CfgLiftOff** makine parametresinde bu fonksiyonu genel olarak devre dışı bırakabilirsiniz.

Etki

M148, M149 ile fonksiyon devre dışı kalana kadar etki eder.

M148 tümce başlangıcında etkilidir, M149 tümce sonunda.

9 Programlama: Ek Fonksiyonlar

9.4 Hat davranışı için ek fonksiyonlar

Köşelerin yuvarlanması: M197

Standart davranış

TNC, aktif yarıçap düzeltmesinde dış köşeye bir geçiş dairesi ekler. Bu durum, kenarın yuvarlanmasına neden olabilir.

M197 ile davranış

M197 fonksiyonu ile, köşedeki kontur teğetsel olarak uzatılır ve ardından daha küçük bir geçiş dairesi eklenir. M197 fonksiyonunu programlayıp ardından ENT tuşuna basarsanız TNC, **DL** giriş alanını açar. **DL** giriş alanında TNC'nin kontur elemanını ne kadar uzatacağını belirlersiniz. M197 ile köşe yarıçapı küçülür, köşe daha az yuvarlanır ve sürme hareketi yine de yumuşak bir şekilde gerçekleştirilir.

Etki

M197 fonksiyonu tümcede etkilidir ve sadece dış köşelere etki eder

NC örnek tümceleri

```
L X... Y... RL M197 DL0.876
```

10

**Programlama:
Özel Fonksiyonlar**

10.1 Özel fonksiyonlara genel bakış

10.1 Özel fonksiyonlara genel bakış

TNC, çok çeşitli kullanımlar için aşağıdaki performansı yüksek özel fonksiyonları sunar:

Fonksiyon	Açıklama
Gürültü önleme ACC (yazılım seçeneği)	Sayfa 333
Metin dosyalarıyla çalışmak	Sayfa 342
Serbest tanımlanabilir tablolarla çalışmak	Sayfa 346

SPEC FCT tuşu ve ilgili yazılım tuşlarını kullanarak TNC'de başka özel fonksiyonları kullanabilirsiniz. Aşağıda yer alan tablodan, hangi fonksiyonları kullanabileceğinize dair genel bilgileri bulabilirsiniz.

SPEC FCT özel fonksiyonlar ana menüsü



► Özel fonksiyonları seçin

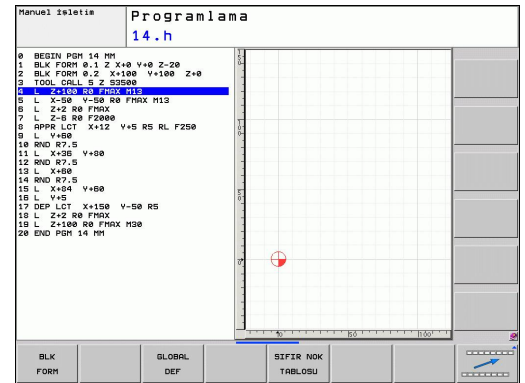
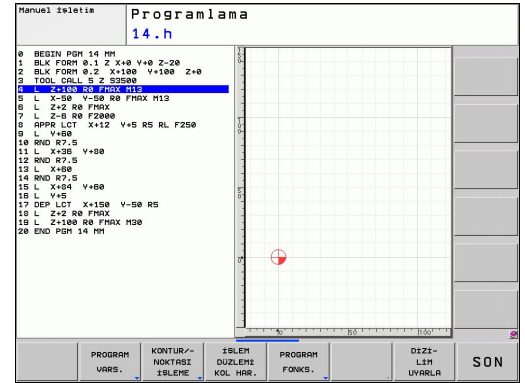
Fonksiyon	Yazılım tuşu	Açıklama
Program bilgilerini tanımlayın	PROGRAM VARS.	Sayfa 330
Kontur ve nokta çalışmaları için açık metin fonksiyonları	KONTUR/- NOKTASI İŞLEME	Sayfa 331
PLANE fonksiyonunu tanımlama	İŞLEM DÜZLEMİ KOL HAR.	Sayfa 357
Çeşitli Açık metin fonksiyonlarını tanımlama	PROGRAM FONKS.	Sayfa 332
Düzenleme noktasını tanımlayın	DİZİ- LİM UYARLA	Sayfa 123

Program bilgileri menüsü



► Program bilgileri menüsünü seçin

Fonksiyon	Yazılım tuşu	Açıklama
Ham parçayı tanımlayın	BLK FORM	Sayfa 89
Sıfır noktası tablosu seçimi	SIFIR NOK TABLOSU	Bakınız, Döngüler Kullanıcı El Kitabı

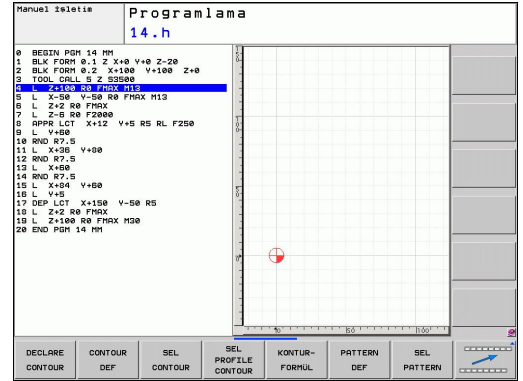


Kontur ve nokta çalışmaları için açık metin fonksiyonları menüsü

KONTUR/-
NOKTASI
İŞLEME

- Kontur ve nokta çalışması fonksiyonları menüsünü seçin

Fonksiyon	Yazılım tuşu	Açıklama
Kontur tanımını atayın	DECLARE CONTOUR	Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı
Basit kontur formülünü tanımlayın	CONTOUR DEF	Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı
Kontur tanımını seçin	SEL CONTOUR	Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı
Kompleks kontur formülünü tanımlayın	KONTUR- FORMÜL	Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı
Düzenli çalışma numunesini tanımlayın	PATTERN DEF	Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı
İşleme pozisyonlarıyla nokta dosyasını seçin	SEL PATTERN	Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı



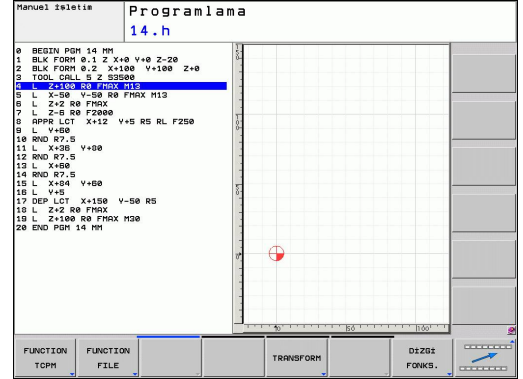
10.1 Özel fonksiyonlara genel bakış

Çeşitli açık metin fonksiyonları menüsünü tanımlayın

PROGRAM
FONKS.

- Çeşitli açık metin fonksiyonlarının tanımlanması için menüyü seçin

Fonksiyon	Yazılım tuşu	Açıklama
Döner eksen pozisyon durumunu tanımlayın	TCPM	Sayfa 386
Dosya fonksiyonlarını tanımlayın	FUNCTION FILE	Sayfa 338
U, V, W paralel eksenler için konumlandırma tutumlarının belirlenmesi	FUNCTION PARAX	Sayfa 334
Koordinat dönüşümlerini tanımlayın	TRANSFORM	Sayfa 339
String fonksiyonlarını tanımlayın	DİZGİ FONKS.	Sayfa 287
Yorum ekleme	YORUM UVARLA	Sayfa 121



10.2 Aktif gürültü önleme (yazılım seçeneği)

Uygulama



Bu fonksiyon, makine üreticisi tarafından etkinleştirilmeli ve ayarlanmalıdır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Kumlama işleminde (yüksek performanslı frezeleme) büyük freze gücü ortaya çıkar. Aletin devir sayısına ve alet makinesinde mevcut rezonans ve germe hacimlerine (frezeleme sırasında kesim performansı) bağlı olarak, "Gürültü" ortaya çıkabilir. Bu gürültü, makine için yüksek oranda bir baskı oluşturur. Malzeme yüzeyinde bu gürültü istenmeyen işaretlere neden olur. Alet de gürültü nedeniyle önemli oranda ve eşit olmayan şekilde aşınır, ileri durumda aletin kırılmasına da neden olabilir.

Makinenin gürültü eğilimini azaltmak için HEIDENHAIN artık **ACC (Active Chatter Control)** ile etkili bir regülatör fonksiyonu sunar. Ağır gerilim alanında bu regülatör fonksiyonunun kullanımı özellikle pozitif yönde etkilendir. ACC ile önemli oranda daha iyi kesim performansı mümkündür. Makine türüne bağlı olarak aynı zamanda doğrama hacmini %25'e kadar ve daha fazla artabilir. Aynı zamanda makine yükünü de azaltır ve aletin bekleme süresini artırabilirsiniz.



ACC'nin özellikle ağır gerilim için geliştirildiğine ve bu alanda özellikle etkili biçimde kullanılabilir olduğuna dikkat edin. ACC'nin normal kumlama işleminde de avantaj sunup sunmamasını denemeler yaparak belirleyebilirsiniz.

ACC fonksiyonunu kullanıyorsanız TOOL.T alet tablosunda ilgili alet için kesici kenar sayısı **CUT** girmeniz gerekir.

ACC'yi etkinleştirme/devre dışı bırakma

ACC'yi etkinleştirmek için ilgili alet için TOOL.T alet tablosunda **ACC** sütununu 1 olarak belirlemeniz gerekir. Başka ayar gerekli değildir.

ACC'yi devre dışı bırakmak için **ACC** sütununu 0 olarak belirlemeniz gerekir.

10.3 U, V ve W paralel eksenleriyle işleme

10.3 U, V ve W paralel eksenleriyle işleme

Genl bakış



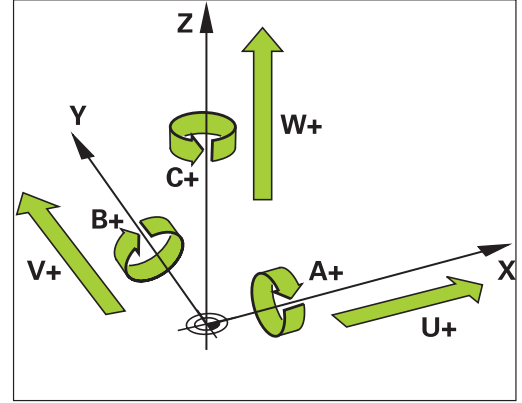
Paralel eksen fonksiyonlarını kullanmak istiyorsanız, makineniz makine üreticisi tarafından konfigüre edilmiş olmalıdır.

X, Y ve Z ana eksenlerinin yanında, paralel hareket eden U, V ve W ilave eksenler mevcuttur. Ana eksenler ve paralel eksenler birbirine sabit şekilde düzenlenmiştir:

Ana eksen	Paralel eksen	Dönüş eksen
X	U	A
Y	V	B
Z	W	C

TNC, U, V ve W paralel eksenlerle çalışmak için aşağıdaki fonksiyonları sunar:

Fonksiyon	Anlamı	Yazılım tuşu	Sayfa
PARAXCOMP	TNC'lerin paralel eksenleri konumlandırmada nasıl davranması gerektiğini tanımlar		336
PARAXMODE	TNC'nin, hangi eksenlerle işlemi gerçekleştirmesi gerektiğini tanımlar		336



Temel olarak TNC ilk açıldıktan sonra standart konfigürasyon etkili olur.

TNC, paralel eksen fonksiyonlarını aşağıdaki fonksiyonlarla sıfırlar:

- Bir programın seçimi
- Program sonu
- M2 veya M30
- Program kesintisi (**PARAXCOMP** etkin kalır)
- **PARAXCOMP OFF** veya **PARAXMODE OFF**

Makine kinematiğinin değişiminden önce paralel eksen fonksiyonlarını devre dışı bırakmalısınız.

FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY

PARAXCOMP DISPLAY fonksiyonu ile paralel eksen hareketi için gösterge fonksiyonunu devreye alırsınız. TNC paralel eksenlerin, ait olduğu ana eksenin (toplam göstergesi) pozisyon göstergesinde işlem hareketlerini hesaplar. Ana eksenin pozisyon göstergesi bu nedenle daima aletin malzemeye olan rölatif mesafesini, ana eksen ya da yan eksen hareket ettirmelerine bağlı olarak gösterir.

Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

- | | |
|----------------------------|---|
| SPEC FCT | ► Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın |
| PROGRAM FONKS. | ► Çeşitli düz metin fonksiyonları tanımını seçme fonksiyonu için menü |
| FUNCTION PARAX | ► FUNCTION PARAX seçin |
| FUNCTION PARAXCOMP | ► FUNCTION PARAXCOMP seçin |
| FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY | ► FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY seçin |
| | ► TNC'nin, pozisyon göstergesinde hareketlerini ait olan ana eksen hesaplaması gereken paralel eksenin tanımlanması |

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY W

FUNCTION PARAXCOMP MOVE



PARAXCOMP MOVE fonksiyonunu ancak doğrusal tümcelerle (L) bir arada kullanabilirsiniz.

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXCOMP MOVE W

PARAXCOMP MOVE fonksiyonu ile TNC, ilgili ait olan ana eksen de dengeleme hareketleriyle paralel eksen hareketlerini dengeler.

Örneğin bir paralel eksen hareketinde, W eksen negatif yönde, aynı zamanda ana eksen Z aynı değerde pozitif yönde hareket eder. Aletin malzemeye olan rölatif uzaklığı aynı kalır. Portal makinesinde uygulama: Senkronize bir şekilde enine sütunu aşağı doğru sürmek için koniyi içeri sürün.

Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

- | | |
|-------------------------|---|
| SPEC FCT | ► Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın |
| PROGRAM FONKS. | ► Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin |
| FUNCTION PARAX | ► FUNCTION PARAX seçin |
| FUNCTION PARAXCOMP | ► FUNCTION PARAXCOMP seçin |
| FUNCTION PARAXCOMP MOVE | ► FUNCTION PARAXCOMP MOVE seçin |
| | ► Paralel eksenin tanımlanması |

FUNCTION PARAXCOMP OFF

PARAXCOMP OFF fonksiyonu ile PARAXCOMP DISPLAY ve PARAXCOMP MOVE paralel eksen fonksiyonlarını durdurursunuz. Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

-  ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
-  ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
-  ▶ FUNCTION PARAX seçin
-  ▶ FUNCTION PARAXCOMP seçin
-  ▶ FUNCTION PARAXCOMP OFF seçin. Sadece münferit paralel eksenler için paralel eksen fonksiyonlarını kapatmak isterseniz, bu eksenin ilave olarak birlikte girin

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF W

FUNCTION PARAXMODE



PARAXMODE fonksiyonunun etkinleştirilmesi için daima 3 eksen tanımlamalısınız.

PARAXMODE ve PARAXCOMP fonksiyonlarını kombine ederseniz, TNC her iki fonksiyonda tanımlı olan bir eksenin PARAXCOMP fonksiyonunu devre dışı bırakır. PARAXMODE fonksiyonunu devre dışı bıraktığınızda PARAXcomp fonksiyonu tekrar etkinleşir.

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXMODE X Y W

PARAXMODE fonksiyonu ile TNC'nin işlem gerçekleştireceği eksenleri tanımlarsınız. Bütün işlem hareketleri ve kontur tanımlamalarını makineye bağlı olmaksızın X, Y ve Z ana eksenleri üzerinden programlayabilirsiniz.

PARAXMODE fonksiyonunda, TNC'nin programlı işlem hareketlerini gerçekleştireceği 3 eksen (örn. FUNCTION PARAXMODE X Y W) tanımlayın.

Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

-  ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
-  ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
-  ▶ FUNCTION PARAX seçin
-  ▶ FUNCTION PARAXMODE seçin
-  ▶ FUNCTION PARAXMODE seçin
- ▶ İşlem için eksen tanımlaması

Ana eksen ve paralel eksen aynı anda hareket ettirin

PARAXMODE fonksiyonu etkin ise TNC, programlı işlem hareketlerini fonksiyon içinde tanımlı eksenlerle gerçekleştirir. Eğer TNC'nin aynı anda bir paralel eksenle ve buna ait olan ana eksenle hareket etmesi gerekiyorsa, ilgili eksen ilave olarak "&" karakteriyle girebilirsiniz. Böylece & işaretli eksen ana eksen referans alır.



"&" söz dizimi elemanına sadece L cümlelerinde izin verilir.

"&" komutu ile bir ana eksenin ek konumlaması REF sisteminde gerçekleşir. Pozisyon göstergesini "gerçek değere" ayarladıysanız bu hareket gösterilmez. Gerektiğinde pozisyon göstergesini „REF değerine“ getirin.

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXMODE X Y W

14 L Z+100 &Z+150 R0 FMAX

FUNCTION PARAXMODE OFF

PARAXCOMP OFF fonksiyonu ile paralel eksen fonksiyonunu kapatabilirsiniz. TNC, makine üreticisi tarafından konfigüre edilmiş ana eksenleri kullanır. Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

SPEC
FCT

PROGRAM
FONKS.

FUNCTION
PARAX

FUNCTION
PARAXMODE

FUNCTION
PARAXMODE
OFF

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
- ▶ **FUNCTION PARAX** seçin
- ▶ **FUNCTION PARAXMODE** seçin
- ▶ **FUNCTION PARAXMODE OFF** seçin

NC tümcesi

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF

10.4 Dosya fonksiyonları

10.4 Dosya fonksiyonları

Uygulama

FUNCTION FILE fonksiyonuyla, NC programından dosya işlemlerini kopyalayabilir, taşıyabilir ve silebilirsiniz.



FILE fonksiyonlarını, önceden **CALL PGM** ya da **CYCL DEF 12 PGM CALL** gibi fonksiyonları referansladığınız program ya da dosyalara uygulayamazsınız.

Dosya işlemleri tanımlanması

SPEC
FCT

- Özel fonksiyonların seçilmesi

PROGRAM
FONKS.

- Program fonksiyonları seçilmesi

FUNCTION
FILE

- Dosya işlemlerini seçin: TNC kullanılabilir olan fonksiyonları gösterir

Fonksiyon	Anlamı	Yazılım tuşu
FILE COPY	Dosya kopyalama: Kopyalanacak dosyanın yol ismini ve hedef dosyanın yol ismini belirtin.	FILE COPY
FILE MOVE	Dosya taşıma: Taşınacak dosyanın yol ismini ve hedef dosyanın yol ismini belirtin.	FILE MOVE
FILE DELETE	Dosya silme: Silinecek dosyanın yol ismini belirtin	FILE DELETE

10.5 Koordinat dönüşümlerini tanımlama

Genel bakış

SIFIR NOKTASI KAYDIRMA koordinat dönüşümü döngüsü 7'ye alternatif olarak, **TRANS DATUM** açık metin fonksiyonunu da kullanabilirsiniz. Aynı şekilde döngü 7'de **TRANS DATUM** ile kaydırma değerlerini doğrudan programlayabilir veya seçilebilen sıfır noktası tablosundan alınan bir satırı etkinleştirebilirsiniz. Ayrıca **TRANS DATUM RESET** fonksiyonunu da kullanabilirsiniz; bununla aktif sıfır noktası kaydırmalarını kolay bir şekilde sıfırlayabilirsiniz.

TRANS DATUM AXIS

TRANS DATUM AXIS fonksiyonu ile, ilgili eksene değer girerek sıfır noktası kaydirmasını belirlersiniz. Bir tümcede 9 koordinat tanımlayabilir, artan girişleri uygulayabilirsiniz. Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

SPEC
FCT

PROGRAM
FONKS.

TRANSFORM

TRANS
DATUM

DEĞERLER
X Y Z

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
- ▶ Dönüşümleri seçin
- ▶ **TRANS DATUM** sıfır noktası kaydirmasını seçin
- ▶ Değer girişi için yazılım tuşunu seçin
- ▶ İstedığınız eksenlerdeki sıfır nokta kaydirmasını girin, her birini ENT tuşu ile onaylayın

NC tümcesi

13 TRANS DATUMAXIS X+10 Y+25 Z+42



Mutlak girilen değerler, malzeme sıfır noktasına dayanır, bunlar da dayanak noktasının belirlenmesinde veya önceden belirlenmiş preset tablosundan tespit edilmiş olanlarla yapılır.

Artan değerler daima en son geçerli sıfır noktasına dayanmaktadır – bunlar kaydırılabilir.

10.5 Koordinat dönüşümlerini tanımlama

TRANS DATUM TABLE

TRANS DATUM TABLE fonksiyonu ile sıfır noktası tablosundan bir sıfır noktası seçerek sıfır noktası kaydırması tanımlarsınız. Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

SPEC
FCTPROGRAM
FONKS.

TRANSFORM

TRANS
DATUM

←

TABLO
.D

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
- ▶ Dönüşümleri seçin
- ▶ **TRANS DATUM** sıfır noktası kaydırmasını seçin
- ▶ İmleçle **TRANS AXIS** öğesine geri gidin
- ▶ **TRANS DATUM TABLE** sıfır nokta kaydırmasını seçin
- ▶ İstenirse, sıfır noktası numarasını etkinleştirmek istediğiniz sıfır noktası tablosunun ismini girin, ENT tuşu ile onaylayın. Sıfır noktası tablosunu tanımlamak istemiyorsanız, NO ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ TNC'nin etkinleştireceği satır numarasını girin, ENT tuşu ile onaylayın

NC tümcesi

13 TRANS DATUMTABLE TABLINE25



Eğer **TRANS DATUM TABLE** tümcesinde sıfır noktası tablosu tanımlamadıysanız TNC, **SEL TABLE** ile NC programında önceden seçilmiş olan sıfır noktası tablosunu veya program akışı işletim türündeki M durumuna sahip seçili sıfır noktası tablosunu kullanır

TRANS DATUM RESET

TRANS DATUM RESET fonksiyonu ile sıfır noktası kaydırmasını sıfırlarsınız Bu sırada daha önce sıfır noktasını nasıl belirlediğiniz önemli değildir. Tanımlamada aşağıdaki işlemleri yapın:

SPEC
FCT

PROGRAM
FONKS.

TRANSFORM

TRANS
DATUM

←

SIFIR NKT.
TABLOSU
GERİ ÇEKME

- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- ▶ Çeşitli açık metin fonksiyonları tanımlamaya yönelik menüyü seçin
- ▶ Dönüşümleri seçin
- ▶ **TRANS DATUM** sıfır noktası kaydırmasını seçin
- ▶ İmleçle **TRANS AXIS** ögesine geri gidin
- ▶ **TRANS DATUM RESET** sıfır noktası kaydırmasını seçin

NC tümcesi

13 TRANS DATUM RESET

10.6 Metin dosyaları oluşturma

10.6 Metin dosyaları oluşturma

Uygulama

TNC'de metinleri bir metin editörü ile oluşturabilir ve işleyebilirsiniz. Tipik uygulamalar:

- Deneyim değerlerini sabit tutun
- İş akışlarını belgeleyin
- Formül toplamları oluşturun

Metin dosyaları. .A (ASCII) tipi dosyalardır. Diğer dosyaları işlemek isterseniz, bunu önce .A tipinde da dönüştürün.

Metin dosyası açma ve çıkma

- Program kaydetme/düzenleme işletim türünü seçin
- Dosya yönetimini çağırın: PGM MGT tuşuna basın
- .A tipi dosyaları gösterin: Arka arkaya TİP SEÇİN yazılım tuşu ve GÖSTER yazılım tuşuna basın
- Dosya seçin ve SEÇ yazılım tuşu veya ENT tuşu ile açın veya yeni bir dosya açın: Yeni isim girin, ENT tuşu ile onaylayın

Eğer metin editöründen çıkmak isterseniz, dosya yönetimini çağırın ve başka tipte bir dosya seçin, örn. bir çalışma programını.

İmleç hareketleri	Yazılım tuşu
İmleç bir kelime sağa	
İmleç bir kelime sola	
İmleç bir sonraki ekran sayfasına	
İmleç bir önceki ekran sayfasına	
İmleç dosya başlangıcına	
İmleç dosya sonuna	

Metinleri düzenleyin

Metin editörünün ilk satırının üstünde, dosya ismini, durma yerini ve satır bilgisini gösteren bir bilgi alanı yer alır:

Dosya: Metin dosyasının ismi

Satır: İmlecin geçerli satır pozisyonu

Sütun: İmlecin geçerli sütun pozisyonu

Metin, imlecin yer aldığı alana eklenir. Ok tuşları ile imleci, metin dosyasının istenen bir yerine hareket ettirin.

İmlecin yer aldığı satır, renkli olarak yukarı kaldırılır. Return veya ENT tuşu ile satırları kaydırabilirsiniz.

İşaretleri, kelimeleri ve satırları silme ve tekrar ekleme

Metin editörü ile tüm kelimeyi ve satırı silebilir ve başka bir yere ekleyebilirsiniz.

- ▶ İmleci, silinmesi ve başka bir yere eklenmesi gereken kelime veya satıra hareket ettirin
- ▶ KELİME SİLME veya SATIR SİLME yazılım tuşuna basın: Metin silinir ve ara belleğe kaydedilir
- ▶ İmleci, metin eklenmesi gereken pozisyona hareket ettirin ve SATIR/KELİME EKLEME yazılım tuşuna basın

Fonksiyon	Yazılım tuşu
Satırları silin ve ara hafızaya kaydedin	SATIR SİL
Kelimeleri silin ve ara hafızaya kaydedin	KELİME SİL
İşareti silin ve ara hafızaya kaydedin	İŞARET SİL
Satır veya kelimeleri sildikten sonra tekrar ekleyin	SATIR / KELİME UYARLA

10.6 Metin dosyaları oluşturma

Metin bloklarını işleyin

Metin bloklarını istediğiniz büyüklükte kopyalayabilir, silebilir ve başka bir yere ekleyebilirsiniz. Her durumda önce istediğiniz metin bloğunu işaretleyin:

- Metin bloğunu işaretleyin: İmleci, metin işaretinin başlaması gereken işaretin üzerine getirin



- BLOK İŞARETLEME yazılım tuşuna basın
- İmleci, metin işaretinin sonlanması gereken işaretin üzerine getirin. Eğer imleci ok tuşları ile doğrudan yukarı ve aşağı hareket ettirseniz, arada kalan metin satırları tam olarak işaretlenir – işaretlenen metin renkli olarak kaldırılır

İsteddiğiniz metin bloğunu işaretledikten sonra, metni alttaki yazılım tuşları ile işlemeye devam edin:

Fonksiyon	Yazılım tuşu
İşaretlenen bloğu silin ve ara hafızaya kaydedin	
İşaretlenen bloğu silmeden ara hafızaya kaydedin (kopyalayın)	

Eğer ara hafızaya kaydedilen bloğu farklı bir yere eklemek isterseniz aşağıdaki adımları uygulayın:

- İmleci arada kaydedilen metin bloğunu eklemek istediğiniz pozisyona hareket ettirin



- BLOK EKLEME yazılım tuşuna basın: Metin eklenir

Metin ara hafızada yer aldığı sürece metni istediğiniz kadar sıklıkta ekleyebilirsiniz.

İşaretlenen bloğu diğer bir dosyaya aktarın

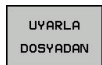
- Metin bloğunu tanımlanmış şekilde işaretleyin



- DOSYAYA EKLEME yazılım tuşuna basın. TNC **Hedef Dosya** = diyalogunu gösterir
- Hedef dosyanın yol ve ismini girin. TNC işaretlenen metin bloğunu hedef dosyaya bağlar. Girilen isimde bir hedef dosya yer almıyorsa, TNC işaretlenen metni yeni bir dosyaya yazar

Diğer dosyayı imleç pozisyonuna ekleyin

- İmleci metinde, diğer metin dosyasını eklemek istediğiniz yere hareket ettirin



- DOSYADAN EKLEME yazılım tuşuna basın. TNC **Dosya ismi** = diyalogunu gösterir
- Eklemek istediğiniz dosyanın yolunu ve ismini girin

Metin parçalarını bulma

Metin editörünün arama fonksiyonu, metinde kelimeyi veya işaret zincirini bulur. TNC iki imkanı kullanıma sunar.

Geçerli metni bulun

Arama fonksiyonunun imlecin yer aldığı kelimeye uygun bir kelime bulması gerekir:

- ▶ İmleci istenen kelimeye hareket ettirin
- ▶ Arama fonksiyonunu seçin: ARAMA yazılım tuşuna basın
- ▶ GÜNCEL KELİME ARAMA yazılım tuşuna basın
- ▶ Arama fonksiyonundan ıkın: SON yazılım tuşuna basın

İstenen metni bulun

- ▶ Arama fonksiyonunu seçin: ARAMA yazılım tuşuna basın. TNC **Metin Ara:** diyaloğunu gösterir
- ▶ Aranan metni girin
- ▶ Metin arayın: UYGULA yazılım tuşuna basın
- ▶ Arama fonksiyonundan ıkın, SON yazılım tuşuna basın

10.7 Serbest tanımlanabilir tablolar

10.7 Serbest tanımlanabilir tablolar

Temel bilgiler

Serbest tanımlanabilir tablolarda istediğiniz bilgileri NC programından kaydedebilir ve okuyabilirsiniz. Bunun için **FN 26** ile **FN 28** arasındaki Q parametresi fonksiyonları kullanıma sunulur.

Serbest tanımlanabilir tabloların formatını, yani içerdikleri sütunları ve bunların özelliklerini yapı editörüyle değiştirebilirsiniz. Bununla tamamen sizin uygulamanıza göre olan tablolar oluşturabilirsiniz.

Devamında bir tablo görünümü (standart ayar) ile bir formül görünümü arasında geçiş yapabilirsiniz.

Program akışı

TUCC Tablo1

Tablo düzenleme

TNC:\nc\prog\PGM\123.TAB

NR	X	Y	Z	A	C	DC
0	99.999	49.999	0			
1	99.999	49.999	0			
2	99.999	50.001	0			
3	100.002	49.999	0			
4	99.999	50.002				
5						
6						
7						
8						
9						
10						

Coordinate?

Serbest tanımlanabilir tablolar oluşturma

- Dosya yönetimini seçin: PGM MGT tuşuna basın
- TAB uzantılı istediğiniz dosya adlarını girin, ENT tuşu ile onaylayın: TNC, kalıcı olarak kaydedilmiş tablo formatlarını içeren bir açılır pencere gösterir
- Ok tuşlarıyla bir tablo şablonu örn. **EXAMPLE.TAB** seçin, ENT tuşuyla onaylayın: TNC ön tanımlı formatta yeni bir tablo açar.
- Tabloyu gereksinimlerinize uygun hale getirmek için tablo formatını değiştirmelisiniz, bkz. "Tablo formatını değiştirme", Sayfa 347



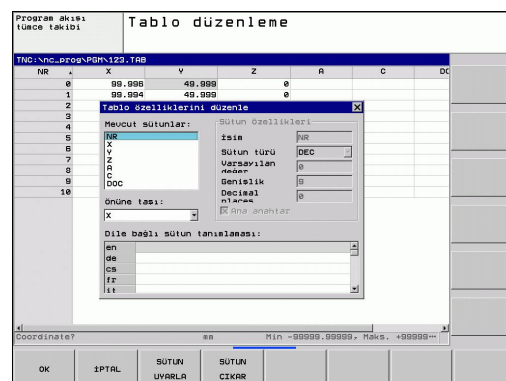
Makine üreticiniz kendi tablo şablonlarını oluşturup TNC'ye yerleştirebilir. Yeni bir tablo kullanıyorsanız TNC mevcut tüm tablo şablonlarının listelendiği bir açılır pencere açar.



Kendi tablo şablonlarınızı da TNC'ye kaydedebilirsiniz. Bunun için yeni bir tablo oluşturun, tablo formatını değiştirin ve bu tabloyu **TNC: \system\proto** dizinine kaydedin. Artık yeni bir tablo oluşturduğunuzda tablo şablonlarının bulunduğu seçim penceresinde sizin şablonunuz da gösterilir

► **FORMAT DÜZENLE** yazılım tuşuna basın (2. yazılım tuşu düzlemi): TNC, tablo yapısının gösterildiği bir editör formu açar. Yapı komutunun anlamını (başlık satırı girişi) aşağıdaki tablodan öğrenebilirsiniz.

Yapı komutu	Anlamı
Mevcut sütunlar:	Tabloda bulunan tüm sütunların listesi
Önüne taşı:	Mevcut sütunlar içinde işaretlenen girdi bu sütunun önüne kaydırılır
İsim	Sütun ismi: başlık satırında gösterilir
Sütun türü	TEXT: Metin girişi SIGN: + veya - işareti BIN: İkili sayı DEC: Ondalık, pozitif, tam sayı (nicel sayı) HEX: Onaltılı sayı INT: Tam sayı LENGTH: Uzunluk (inç programlarında dönüştürülür) FEED: Besleme (mm/dak veya 0,1 inç/dak) IFEED: Besleme (mm/dak veya 0,1 inç/dak) FLOAT: Gerçel sayı BOOL: Doğruluk değeri INDEX: İndex TSTAMP: Sabit tanımlı tarih ve saat formatı
Varsayılan değer	Bu sütundaki alanların önceden atanmasında kullanılan değer
Genişlik	Sütun genişliği (karakter sayısı)
Ana anahtar	Birinci tablo sütunu
Dile bağlı sütun tanımlaması	Dile bağlı diyalog



10.7 Serbest tanımlanabilir tablolar

Bağlı bir fare veya TNC klavyesi yoluyla formda gezinebilirsiniz. TNC klavyesiyle navigasyon:



- Giriş alanlarına geçmek için navigasyon tuşlarına basın. Bir giriş alanı içinde ok tuşlarıyla gezinebilirsiniz. Açılır menüleri GOTO tuşuyla açarsınız.



Hali hazırda satır içeren bir tabloda **ad** ve **sütun türü** tablo özelliklerini değiştiremezsiniz Ancak tüm satırları silerseniz bu özellikleri değiştirebilirsiniz. Gerekirse bunun öncesinde tabloyu yedekleyin.

Yapı editörünü sonlandırma

- OK yazılım tuşuna basın. TNC editör formunu kapatır ve değişiklikleri uygular. İPTAL yazılım tuşuna basıldığında tüm değişiklikler bırakılır.

Tablo veform görünümü arasında geçiş

.TAB dosya uzantılı tüm tabloları ya liste görünümünde ya da formül görünümünde görüntüleyebilirsiniz.



- Ekran taksimi ayarlama tuşuna basın. Liste veya form görünümü için ilgili yazılım tuşunu seçin (form görünümü: diyalog metni ile veya diyalog metni olmadan)

Form görünümünde TNC, ekranın sol yarısında ilk sütun içeriği ile birlikte satır numaralarını listeler.

Ekranın sağ yarısında verileri değiştirebilirsiniz.

- Bir sonraki giriş alanına geçmek için ENT tuşuna veya ok tuşuna basın.
- Başka bir satır seçmek için yeşil navigasyon tuşuna (bilgisayar sembolü) basın. Böylece imleç sol pencereye geçer ve ok tuşlarıyla istediğiniz satırı seçebilirsiniz. Yeşil navigasyon tuşuyla tekrar giriş alanına geçin.

Program akışı: Türce takibi		Tablo düzenleme	
TNC:\nc_prog\PGM\123.TAB		NR: 0	
NR	Y	Z	NR
0	49.999		0
1	49.999	Koordinata	99.999
2	58.001	Koordinata	49.999
3	49.999	Koordinata	0
4	58.003	Koordinata	
5		Koordinata	
6		Remark	PAT 1
7			
8			
9			
10			

Form Min -00000.00000- Maks- Koordinata (mm) 1/1

TABLO SUTUNLARI BİÇİM EK DÜNCEL AYIRMA

YENİLEME SİLME DÜZENLE FONKS. ALAN DÜZENLE AYIRMA

FN 26: TAOPEN: Serbest tanımlanabilir tablo açma

FN 26: TABOPEN fonksiyonuyla, **FN 27** ile tanımlamak veya bu tablodan **FN 28** ile okumak üzere istediğiniz serbest tanımlanabilir bir tabloyu açarsınız.



NC programında sadece bir tablo açık olabilir.
TABOPEN içeren yeni bir tümce en son açılmış tabloyu otomatik olarak kapatır.
Açılacak olan tablonun uzantısı .TAB olmalıdır.

Örnek: TNC:\DIR1 dizininde kayıtlı olan **TAB1.TAB** tablosunu açın

56 FN 26: TABOPEN TNC:\DIR1\TAB1.TAB

10.7 Serbest tanımlanabilir tablolar

FN 27: TABWRITE: Serbest tanımlanabilir tabloyu tanımlama

FN 27: TABWRITE fonksiyonu ile önceden **FN 26: TABOPEN** ile açtığınız tabloyu tanımlarsınız.

Bir **TABWRITE** tümcesinde birden çok sütun adı tanımlayabilirsiniz. Sütun adları tırnak işareti içinde olmalı ve virgül ile ayrılmalıdır. TNC'nin ilgili sütuna yazacağı değeri, Q parametreleriyle tanımlarsınız.



FN 27: TABWRITE fonksiyonunun, standart olarak değerler program testi işletim türünde de mevcut açık tablolara yazıldığına dikkat edin. **FN18 ID992 NR16** fonksiyonuyla programın hangi işletim türünde gerçekleştirileceğini sorgulayabilirsiniz. **FN27** fonksiyonun sadece program akışı işletim türlerinde gerçekleştirilmesi gerekiyorsa bir atlama talimatıyla ilgili program bölümünü atlayabilirsiniz Sayfa 248. Sadece numaralı tablo hanelerini tanımlayabilirsiniz. Eğer bir tümcede birden fazla sütunu tanımlamak istiyorsanız, yazılacak değerleri ardışık Q parametresi numaraları halinde kaydetmelisiniz.

Örnek

Şu anda açılmış olan tablonun 5. satırında yarıçap, derinlik ve D sütunlarını tanımlayın. Tabloya yazılması gereken değerler, Q5, Q6 ve Q7 Q parametrelerine kaydedilmiş olmalıdır

53 Q5 = 3.75

54 Q6 = -5

55 Q7 = 7.5

56 FN 27: TABWRITE 5/"YARIÇAP,DERINLIK,D" = Q5

FN 28: TABREAD: Serbest tanımlanabilir tabloyu okuma

FN 28: TABREAD fonksiyonu ile önceden FN 26: TABOPEN ile açtığınız tablodan okursunuz.

Bir TABREAD tümcesinde birden çok sütun adı tanımlayabilir, yani okuyabilirsiniz. Sütun adları tırnak işareti içinde olmalı ve virgül ile ayrılmalıdır. TNC'nin ilk okuduğu değeri yazması gereken Q parametresi numarasını FN 28 tümcesinde tanımlarsınız.



Sadece nümerik tablo alanlarını okuyabilirsiniz.
Eğer bir sütunda birden çok tümce okuyorsanız, TNC okunan değerleri ardışık Q parametresi numaraları halinde kaydeder.

Örnek

Şu anda açılmış olan tablonun 6 satırından yarıçap, derinlik ve D sütun değerlerini okuyun. İlk değeri Q parametresine Q10 kayıt edin (ikinci değeri Q11, üçüncü değeri Q12).

56 FN 28: TABREAD Q10 = 6/"YARIÇAP,DERINLIK,D"

11

**Programlama: Çok
eksenli işleme**

11.1 Çok eksen işlemi için fonksiyonlar

11.1 Çok eksen işlemi için fonksiyonlar

Bu bölümde, çok eksen işlemiyle bağlantılı olan TNC fonksiyonları özetlenmiş durumda:

TNC fonksiyonu	Tanım	Sayfa
PLANE	Hareket ettirilmiş işleme düzlemindeki işlemleri tanımlayın	355
M116	Döner eksenlerin beslemesi	378
PLANE/M128	Kamber frezeleri	376
FUNCTION TCPM	TNC'nin tutumunu döner eksenleri konumlandırmada tespit edin (M128'in geliştirilmesi)	386
M126	Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirin	379
M94	Döner eksenlerin gösterge değerini azaltın	380
M128	TNC'nin tutumunu döner eksenleri konumlandırmada tespit edin	381
M138	Kol hareketi eksen seçimi	384
M144	Makine kinematiğini hesaplayın	385
LN tümceleri	Üç boyutlu alet düzeltmesi	391

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

Giriş



Çalışma düzleminin döndürülmesi fonksiyonu, makine üreticisi tarafından etkinleştirilmiş olmalıdır!

PLANE fonksiyonunu temel olarak sadece iki devir eksenine sahip (tezgah veya/ve başlık) bir makinede kullanabilirsiniz. İstisna: **PLANE AXIAL** fonksiyonunu, eğer makinenizde sadece tek bir devir eksenini bulunuyorsa veya etkin konumdaysa kullanabilirsiniz.

PLANE fonksiyonuyla (İng. plane = Düzlem) performansı yüksek bir fonksiyona sahip olursunuz, bununla da farklı biçimlerde döndürülmüş çalışma düzlemlerini tanımlayabilirsiniz.

TNC içinde kullanılabilen tüm **PLANE** fonksiyonları, istediğiniz çalışma düzlemini devir eksenlerinden bağımsız, gerçekten makinenizde olanı tarif eder. Aşağıdaki olanaklar kullanıma sunulur:

Fonksiyon	Gerekli parametreler	Yazılım tuşu	Sayfa
SPATIAL	Hacimsel açı SPA , SPB , SPC		359
PROJECTED	İki projeksiyon açısı PROPR ve PROMIN ile rotasyon açısı ROT		361
EULER	Üç Euler açısı eksen sapması (EULPR), nutasyon (EULNU) ve rotasyon (EULROT),		362
VECTOR	Normal vektörün tanımı düzlem ve temel vektörün döndürülmüş X eksenini yönünü tanımlamak için		364

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

Fonksiyon	Gerekli parametreler	Yazılım tuşu	Sayfa
POINTS	Üç istenilen noktadan düzlemi döndürmek için koordinatlar		366
RÖLATİF	Münferit etkisi artan hacimsel açı		368
AXIAL	Üç mutlak veya artan eksen açısı A, B, C		369
RESET	PLANE fonksiyonunu sıfırlayın		358



PLANE fonksiyonunun parametre tanımlaması iki kısımda düzenlenmiştir:

- Düzlemin geometrik tanımı, her bir kullanılabilir **PLANE** fonksiyonu için farklıdır
- Düzlem tanımından bağımsız görülmesi gereken ve tüm **PLANE** fonksiyonları için aynı olan **PLANE**-fonksiyonunun pozisyonlama davranışı bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371



Gerçek fonksiyon pozisyonunun devir alınması, dönmüş çalışma düzleminde mümkün değildir.

Eğer **PLANE** fonksiyonunu aktif **M120** kullanırsanız, TNC yarıçap düzeltmesini ve ayrıca **M120** fonksiyonunu otomatik olarak kaldırır.

PLANE fonksiyonunu temel olarak daima **PLANE RESET** ile sıfırlayın. **PLANE** parametrelerinin her birine 0 girilmesi fonksiyonu tamamen sıfırlamaz.

M138 fonksiyonuyla hareketli eksenlerin sayısını sınırlarsanız bu, makinenizin hareket olanaklarını da sınırlayabilir.

PLANE fonksiyonlarını sadece Z alet eksenile kullanabilirsiniz.

TNC, çalışma düzleminin sadece Z mil eksen ile çevrilmesini destekler.

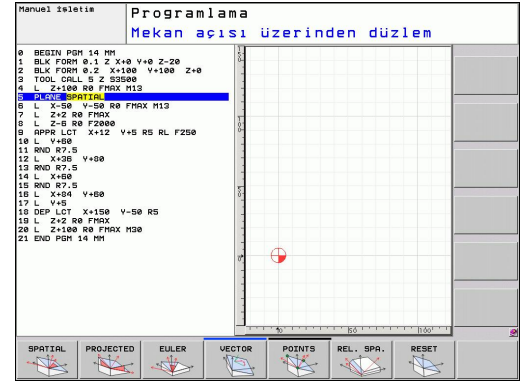
PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

PLANE fonksiyonunu tanımlayın

SPEC
FCT

İŞLEM
DÜZLEMİ
KOL HAR.

- ▶ Yazılım tuşu çubuğunu özel fonksiyonlarla birlikte açın
- ▶ **PLANE** fonksiyonunu seçin: ÇALIŞMA DÜZLEMİNİ ÇEVİR yazılım tuşuna basın: TNC, yazılım tuşu sütununda kullanılabilen tanımlama olanaklarını gösterir



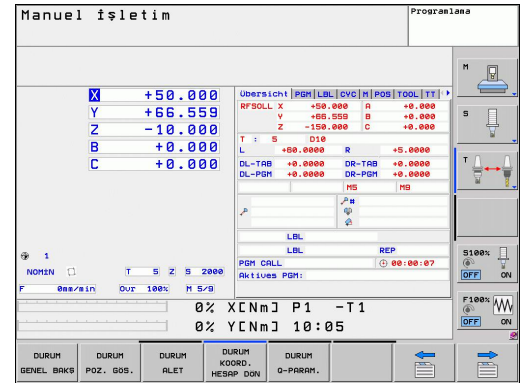
Fonksiyon seçimi

- ▶ İstenilen fonksiyonu yazılım tuşuyla seçin: TNC diyalogu sürdürür ve gerekli parametreleri sorgular

Pozisyon göstergesi

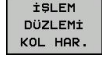
PLANE fonksiyonu aktif olduğunda, TNC ek olarak hesaplanan hacimsel açının durumunu gösterir (bkz. resim). Temel olarak TNC (kullanılan **PLANE** fonksiyonundan bağımsız bir şekilde) dahili olarak her zaman hacimsel açıya geri hesaplama yapar.

Kalan mesafe (**RESTW**) modunda TNC, devir eksenindeki dönme esnasında (**MOVE** veya **TURN** modu) devir ekseninde tanımlanan (veya hesaplanan) son pozisyona kadar olan yolu gösterir.



11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

PLANE fonksiyonunu sıfırlama



- ▶ Özel fonksiyonları içeren yazılım tuşu çubuğunu açın
- ▶ TNC özel fonksiyonların seçilmesi: ÖZEL TNC FONK. yazılım tuşuna basın
- ▶ PLANE fonksiyonunu seçin: ÇALIŞMA DÜZLEMİNİ ÇEVİR yazılım tuşuna basın: TNC, yazılım tuşu sütununda kullanılabilen tanımlama olanaklarını gösterir
- ▶ Sıfırlama fonksiyonunu seçin: Böylece **PLANE** fonksiyonu dahili olarak sıfırlanır, geçerli eksen pozisyonunda bir şey değişmez
- ▶ TNC devir eksenlerinin, otomatik olarak temel konuma gidip gitmeyeceğini belirleyin (**MOVE** veya **TURN**) veya (**STAY**) olmayan, bkz. "Otomatik dönme: MOVE/TURN/STAY (Giriş zorunludur)", Sayfa 371
- ▶ Girişi sonlandırın: END tuşuna basın

NC tümcesi

25 PLANE RESET MOVE ABST50 F1000



PLANE RESET fonksiyonu, etkin **PLANE** fonksiyonunu – veya aktif bir döngüyü **19** - tamamen sıfırlar (açı = 0 ve fonksiyon etkin değil). Çoklu tanımlama gerekli değildir.

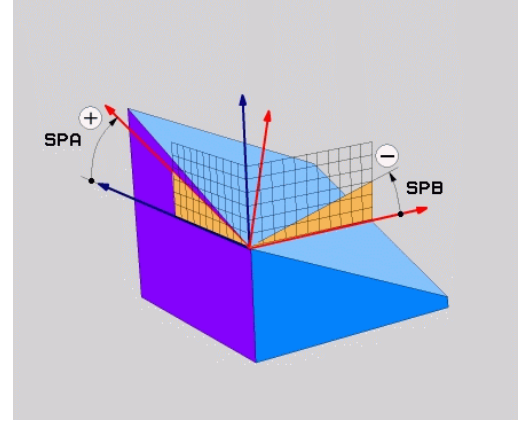
PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

Hacimsel açı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE SPATIAL

Uygulama

Hacimsel açılar, bunun için her zaman aynı sonucu veren iki görünüm şeklinin mevcut olduğu koordinat sistemi çevresinde en fazla üç devir ile işleme düzlemini tanımlar.

- **Makineye sabit koordinat sistemi etrafında devirler:**
Devirlerin sırası önce C makine eksenini etrafında ardından B makine eksenini ve sonrasında A makine eksenini etrafında gerçekleşir.
- **Makineye sabit koordinat sistemi etrafında devirler:**
Devirlerin sırası önce C makine eksenini ardından döndürülen B eksenini ve sonrasında döndürülen A eksenini etrafında gerçekleşir. Bu görünüm şekli genellikle kolayca anlaşılabilir, çünkü devir ekseninin belirlenmesiyle koordinat sistemi devirleri daha kolay bir şekilde kavranabilir.



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Her zaman için açı 0 olsa dahi üç SPA, SPB ve SPC hacimsel açısının hepsini tanımlamalısınız.

Devir 19'daki girişler makine tarafında hacimsel açı girişine ayarlanmış olduğu sürece çalışma şekli döngü 19'unki ile aynıdır.

Pozisyonlama davranışı için parametre tanımı: bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371.

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

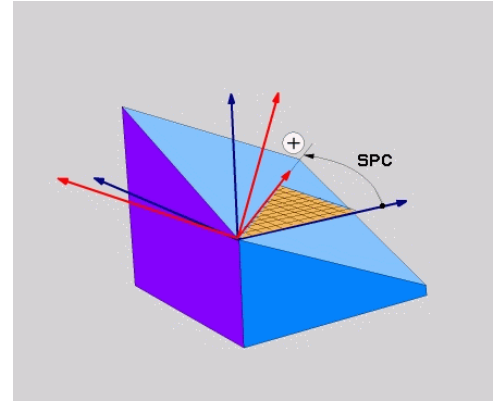
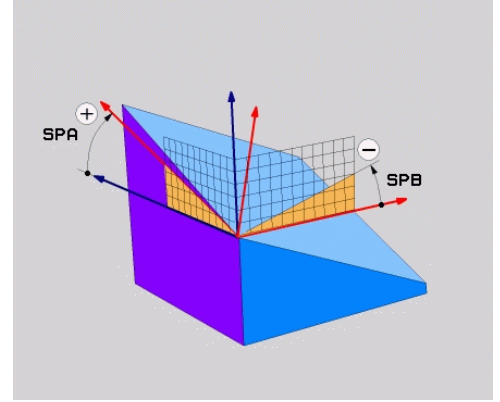
Giriş parametresi



- **Hacimsel açı A?: SPA** dönme açısı, makineye sabit X eksenidir (bakınız sağ üst resim). Girdi alanı -359.9999° den +359.9999° kadar
- **Hacimsel açı B?: SPB** dönme açısı, makineye sabit Y eksenidir (bakınız sağ üst resim). Giriş alanı -359.9999° den +359.9999° kadar
- **Hacimsel açı C?: SPC** dönme açısı, makineye sabit Z eksenidir (bakınız sağ ortadaki resim). Giriş alanı -359.9999° den +359.9999° kadar
- Pozisyonlama özellikleriyle devam, bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
SPATIAL	İng. spatial = hacimsel
SPA	spatial A : X eksen döngüsü
SPB	spatial B : Y eksen döngüsü
SPC	spatial C : Z eksen döngüsü



NC tümcesi

5 PLANE SPATIAL SPA+27 SPB+0 SPC
+45

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

Projeksiyon açısı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama PLANE PROJECTED

Uygulama

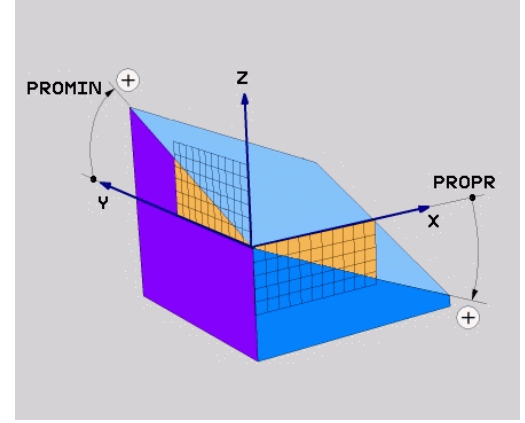
Projeksiyon açısı, çalışma düzlemini tarif ederler bunlar bilgileri doğrultusunda iki açıdan oluşur, projeksiyon 1. koordinat düzleminde (Z/X alet eksen Z'de) ve 2. koordinat düzlemi (Y/Z alet eksen Z'de) tanımlanması gereken çalışma düzlemini tespit eder.



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Projeksiyon açısını ancak eğer açı tanımlaması dikdörtgen küpe dayalı olursa kullanabilirsiniz. Aksi takdirde malzemede gerilmeler görülür.

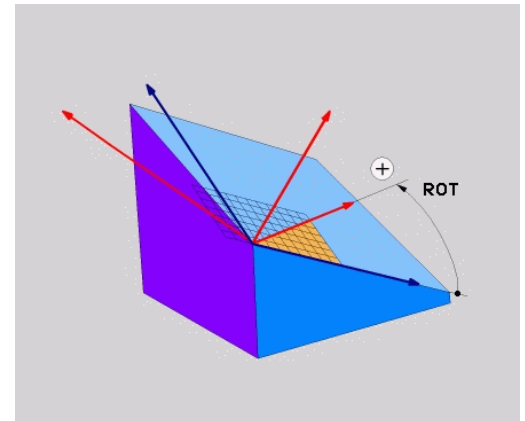
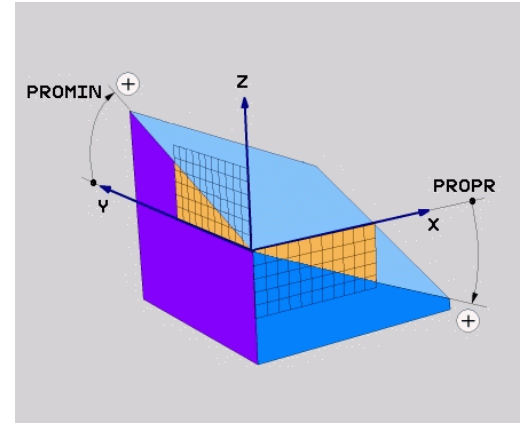
Pozisyonlama davranışı için parametre tanımı: bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371.



Giriş parametreleri



- ▶ **Proj. açısı 1. koordinat düzlemi?:** Makineye sabit koordinat sisteminin (alet eksen Z'de Z/X, bakınız sağ üst resim) 1. koordinat düzlemine izdüşümü alınan döndürülmüş düzlem açısı. Girdi alanı -89.9999°'den +89.9999°'ye kadar. 0° eksen, ana eksenindeki aktif çalışma düzlemi (X'deyken alet eksen Z, pozitif yöne doğru sağ yukarıdaki resim)
- ▶ **Proj. açısı 2. koordinat düzlemi?:** Makineye sabit koordinat sisteminin (alet eksen Z'de Y/Z, bakınız sağ üst resim) 2. koordinat düzlemine izdüşümü alınan döndürülmüş düzlem açısı. Girdi alanı -89.9999°'den +89.9999°'ye kadar. 0° eksen, aktif çalışma düzleminin yan eksenidir (Y'de alet eksen Z)
- ▶ **ROT açısı döndürülmüş düzlemde?:** Döndürülmüş koordinat sistemlerinin çevrilmiş alet ekseninde döndürülmesi (mantıken döngü 10 DÖNME içeren rotasyona karşılık gelir). Rotasyon açısıyla, kolay bir şekilde ana eksen yönünde çalışma düzlemini (X alet ekseninde Z; Z alet ekseninde Y, sağ ortadaki resimdeki gibi) tayin edebilirsiniz. Giriş alanı -360° den +360° kadar
- ▶ Pozisyon özellikleriyle devam, bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371



NC tümcesi

5 PLANE PROJECTED PROPR+24 PROMIN+24 PROROT+30

Programlama: Çok eksenli işleme

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

Kullanılan kısaltmalar:

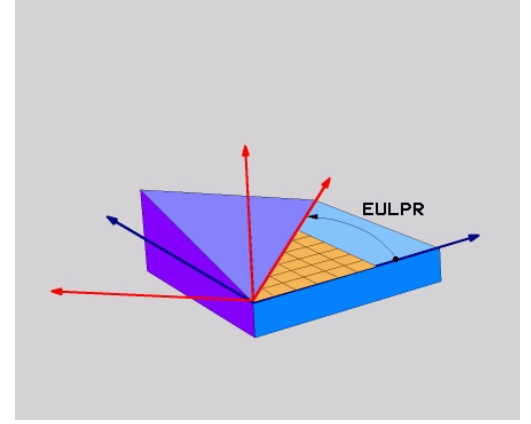
PROJECTED	İng. projected = izdüşümü alınmış
PROPR	principle plane: ana düzlem
PROMIN	minor plane: yan düzlem
PROMIN	İng. rotation: rotasyon

Euler açısı üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE EULER

Uygulama

Euler açısı, çalışma düzlemini üç **devir ile döndürülmüş koordinasyon sistemi ile tanımlar**. Üç Euler açısı, İsviçreli matematikçi Euler tarafından tanımlanmıştır. Makine koordinat sistemine taşınması aşağıdaki anlama gelir:

Eksen sapma açısı: EULPR	Z eksenini çevresinde koordinat sisteminin dönmesi
Nutasyon açısı EULNU	Koordinat sisteminin eksen sapması açısıyla döndürülmüş X eksenini etrafında dönmesi
rotasyon açısı: EULROT	Döndürülmüş çalışma düzleminin Z eksenini etrafında dönmesi



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

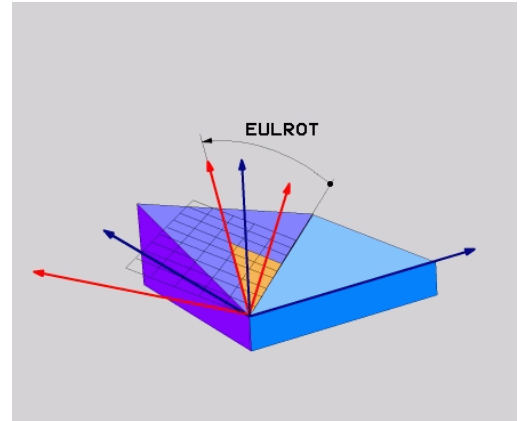
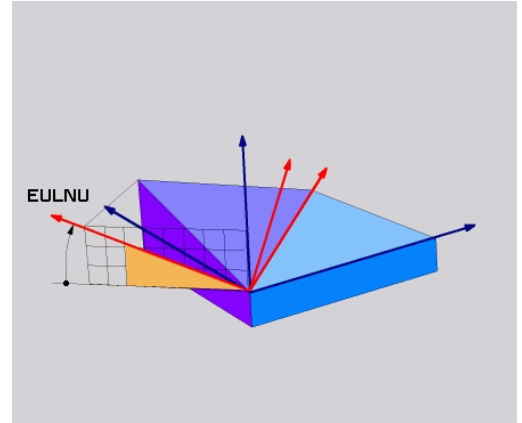
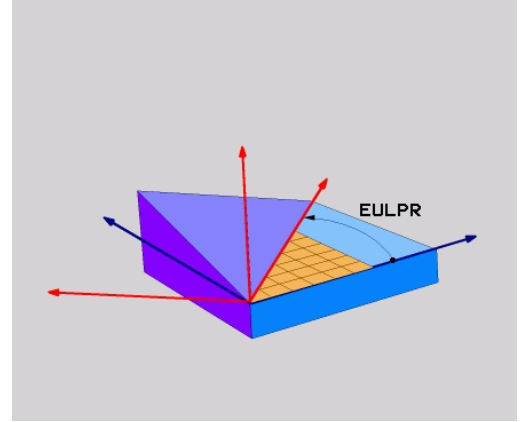
Pozisyonlama davranışı için parametre tanımı: bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371.

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

Giriş parametreleri



- **Dön aç. Ana koordinat düzlemi?:** Z eksenini etrafındaki **EULPR** dönme açısı (bakınız sağ üst resim). Dikkate edilmesi gerekenler:
 - Girdi alanı -180.0000°'den 180.0000°'ye kadar
 - 0° eksenini X eksenidir
- **Alet eksenini çevirme açısı?:** Koordinat sisteminin, eksen sapması açısı ile çevrilmiş X eksenini etrafındaki **EULNU** döndürme açısı, (bkz. sağ ortadaki resim). Dikkate edilmesi gerekenler:
 - Girdi alanı 0°'den 180.0000°'ye kadar
 - 0° eksenini Z eksenidir
- **ROT açısı döndürülmüş düzlemde?:** Döndürülmüş koordinat sisteminin, çevrilmiş Z eksenini etrafındaki **EULROT** devri (mantıken döngü 10 DÖNME içeren rotasyona karşılık gelir). Rotasyon açısıyla kolay bir şekilde X ekseninin çevrilmiş çalışma düzleminde tayin edebilirsiniz (bkz. sağ alttaki resim). Dikkate edilmesi gerekenler:
 - Girdi alanı 0°'den 360.0000°'ye kadar
 - 0° eksenini X eksenidir
- Pozisyonlama özellikleriyle devam, bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371



NC tümcesi

5 PLANE EULER EULPR45 EULNU20 EULROT22

11 Programlama: Çok eksenli işleme

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
EULER	İsviçreli matematikçi, Euler açısıyla tanımlanmış şeklidir
EULPR	Eksen sapma açısı: Z eksenini çevresinde koordinat sisteminin dönüşünü tanımlayan açı
EULNU	Nutasyon açısı: Koordinat sisteminin eksen sapması açısıyla döndürülmüş X eksenini etrafındaki dönüşünü tanımlayan açı
EULROT	Rotasyon açısı: Çalışma düzleminin döndürülmüş Z eksenini etrafındaki dönüşünü tanımlayan açı

Çalışma düzlemini iki vektör üzerinden tanımlama: PLANE VECTOR

Uygulama

İki vektör üzerinden çalışma düzleminin tanımı, eğer CAD sistemi temel vektörü ve çevrilmiş çalışma düzleminin normal vektörünü hesaplayabiliyorsa kullanılabilir. Normlanmış giriş gerekli değildir. TNC, norm hesaplamasını dahili yapar, böylece -9.999999 ve +9.999999 arasında değerler girilebilir.

Çalışma düzlemi için gerekli olan temel vektörün tanımı, **BX**, **BY** ve **BZ** bileşenleri ile tanımlanır (bakınız sağ üst resim). Normal vektörü **NX**, **NY** ve **NZ** bileşenleri ile tanımlanır.

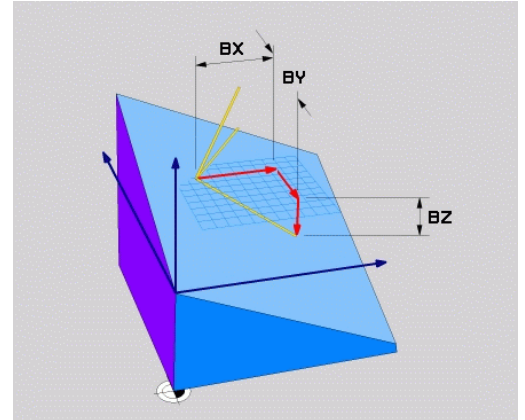


Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Temel vektör, ana eksenin yönünü çevrilmiş çalışma düzleminde tanımlar, normal vektör, döndürülmüş çalışma düzleminin üzerinde dikine durur ve böylece düzlemin yönünü belirler.

TNC girilen değerlerden, kendiliğinden her bir normlu vektörü hesaplar.

Pozisyonlama davranışı için parametre tanımı: bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371.

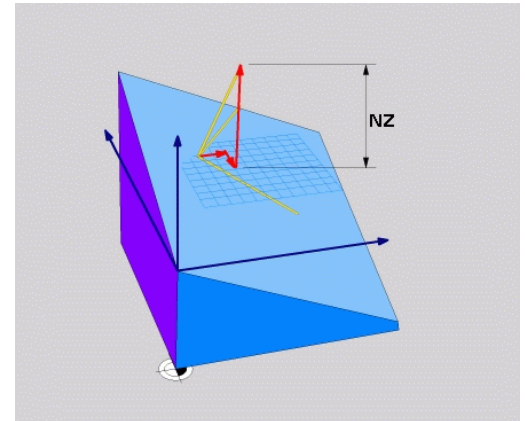
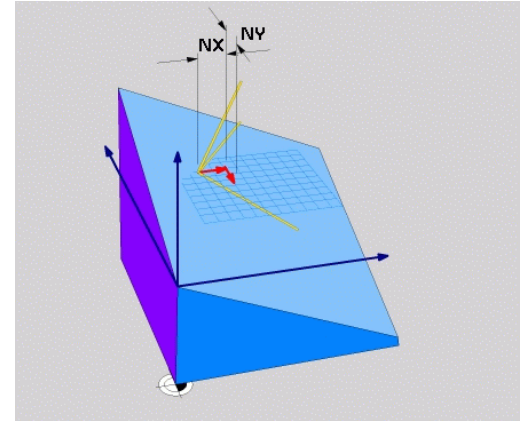
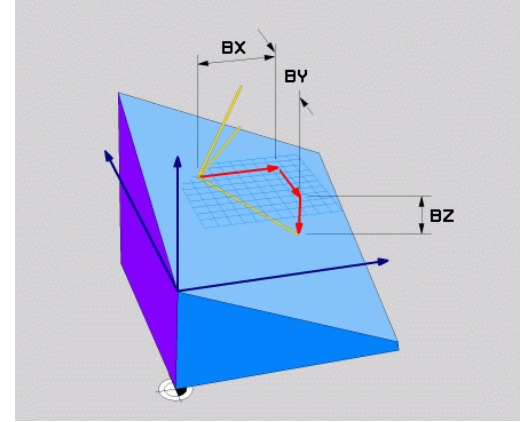


PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

Giriş parametreleri



- **X bileşeni temel vektörü?**: B temel vektörü **BX** X bileşeni (bkz. sağ üst resim). Giriş alanı: -9.9999999 ila +9.9999999
- **Y bileşeni temel vektörü?**: B temel vektörü **BY** Y bileşeni (bkz. sağ üst resim). Giriş alanı: -9.9999999 ila +9.9999999
- **Z bileşeni temel vektörü?**: B temel vektörü **BZ** Z bileşeni (bkz. sağ üst resim). Giriş alanı: -9.9999999 ila +9.9999999
- **X bileşeni normal vektörü?**: N normal vektörü **NX** X bileşeni (bkz. sağ ortadaki resim). Giriş alanı: -9.9999999 ila +9.9999999
- **Y bileşeni normal vektörü?**: N normal vektörü **NY** Y bileşeni (bkz. sağ ortadaki resim). Giriş alanı: -9.9999999 ila +9.9999999
- **Z bileşeni normal vektörü?**: N normal vektörü **NZ** Z bileşeni (bkz. sağ ortadaki resim). Giriş alanı: -9.9999999 ila +9.9999999
- Pozisyonlama özellikleriyle devam, bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371



NC tümcesi

5 PLANE VECTOR BX0.8 BY-0.4 BZ-0.42 NX0.2 NY0.2 NZ0.92 ..

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
VECTOR	İngilizce vector = Vektör
BX, BY, BZ	Temel vektör: X, Y ve Z bileşeni
NX, NY, NZ	Normal vektör: X, Y ve Z bileşeni

11 Programlama: Çok eksenli işleme

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

Üç nokta üzerinden çalışma düzlemini tanımlama: PLANE POINTS

Uygulama

Çalışma düzlemi, bu düzlemin P1'den P3'e kadar istenilen üç noktasının girilmesiyle tam olarak belirlenebilir. Bu olanak PLANE POINTS fonksiyonuyla gerçekleştirilmiştir.



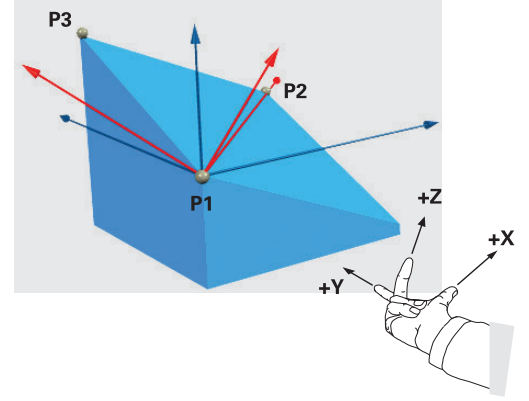
Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Nokta 1'den nokta 2'ye bağlantısı çevrilen ana eksen yönünü belirler (X'i alet eksenini Z'de).

Döndürülmüş alet ekseninin yönünü Nokta 1 ile nokta 2 arasındaki bağlantı çizgisini baz alan 3. nokta ile belirlersiniz. Sağ el kuralına göre (baş parmak = X eksen, işaret parmağı = Y eksen, orta parmak = Z eksen, bkz. sağ üst resim): baş parmak (X eksen) nokta 1'den nokta 2'ye, işaret parmağı ise (Y eksen) nokta 3 yönünde döndürülen Y eksenine paralel yönü gösterir. Ardından orta parmak döndürülen alet ekseninin yönünü gösterir.

Üç nokta düzlemdeki eğimi tanımlar. Etkin sıfır noktasının konumu TNC tarafından değiştirilmez.

Pozisyonlama davranışı için parametre tanımı: bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371.

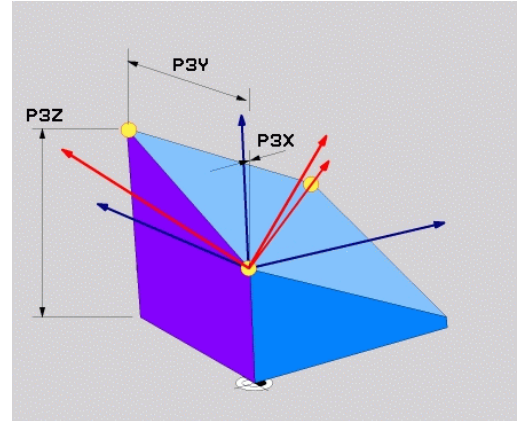
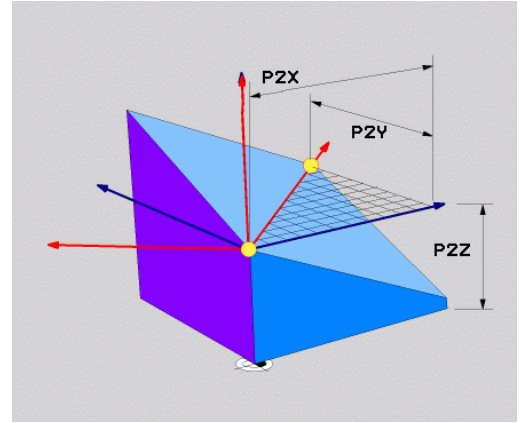
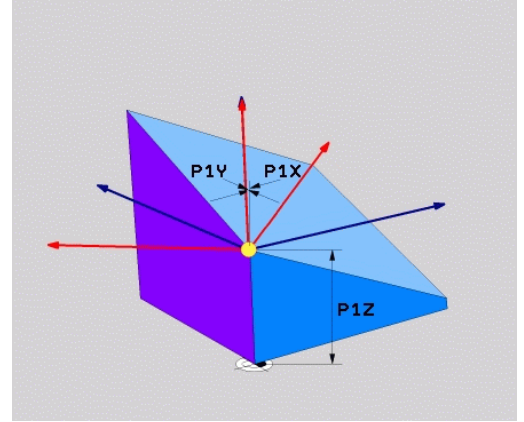


PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

Giriş parametreleri



- ▶ **X koordinatı 1. düzlem noktası?:**
1. düzlem noktasının **P1X** X koordinatı
(bkz. sağ üst resim)
- ▶ **Y koordinatı 1. düzlem noktası?:**
1. düzlem noktasının **P1Y** Y koordinatı
(bkz. sağ üst resim)
- ▶ **Z koordinatı 1. düzlem noktası?:**
1. düzlem noktasının **P1Z** Z koordinatı
(bkz. sağ üst resim)
- ▶ **X koordinatı 2. düzlem noktası?:**
2. düzlem noktasının **P2X** X koordinatı
(bkz. sağ ortadaki resim)
- ▶ **Y koordinatı, 2. düzlem noktası?:**
2. düzlem noktasının Y koordinatı **P2Y**
(Bkz. sağ ortadaki resim)
- ▶ **Z koordinatı 2. düzlem noktası?:**
2. düzlem noktasının **P2Z** Z koordinatı
(bkz. sağ ortadaki resim)
- ▶ **X koordinatı, 3. düzlem noktası?:**
3. düzlem noktasının X koordinatı **P3X**
(Bkz. sağ alt resim)
- ▶ **Y koordinatı, 3. düzlem noktası?:**
3. düzlem noktasının Y koordinatı **P3Y**
(Bkz. sağ alt resim)
- ▶ **Z koordinatı 3. düzlem noktası?:**
3. düzlem noktasının **P3Z** Z koordinatı
(bkz. sağ alt resim)
- ▶ Pozisyon özellikleriyle devam bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371



NC tümcesi

5 PLANE POINTS P1X+0 P1Y+0 P1Z+20 P2X+30 P2Y+31 P2Z+20 P3X
+0 P3Y+41 P3Z+32.5

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
POINTS	İngilizce points = Noktalar

11 Programlama: Çok eksenli işleme

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

Çalışma düzlemini, münferit, artımlı hacimsel açıyla tanımlama: PLANE RELATIVE

Uygulama

Artan hacimsel açıyı, eğer mevcut aktif çevrilmiş çalışma düzlemi **başka bir döngüyle** çevrilecek ise kullanın. Örneğin 45° şevli çevrilmiş düzleme yerleştirin.



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

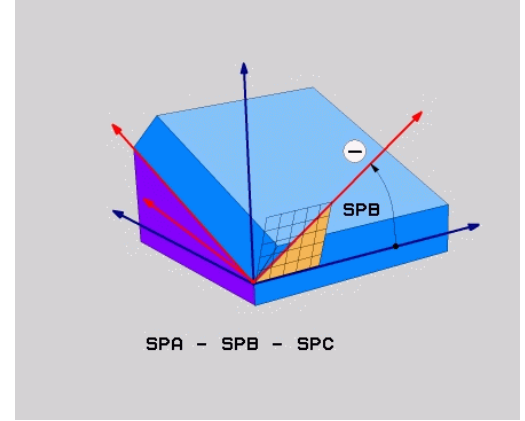
Tanımlanan açı, aktif çalışma düzlemine dayalı olarak hangi fonksiyonda etkinleştirilmiş olursa olsun etki eder.

İstediğiniz sayıda **PLANE RELATIVE** fonksiyonunu art arda programlayabilirsiniz.

PLANE RELATIVE fonksiyonundan önce aktif olan çalışma düzlemine geri gelmek istiyorsanız, **PLANE RELATIVE** fonksiyonunu aynı açıyla ancak zıt işaretle tanımlayın.

Eğer **PLANE RELATIVE**'i çevrilmemiş çalışma düzleminde uygulayacaksanız, o zaman çevrilmemiş düzlemi **PLANE** fonksiyonunda tanımlanmış hacimsel açısı kadar döndürmeniz yeterlidir.

Pozisyonlama davranışı için parametre tanımı: bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371.



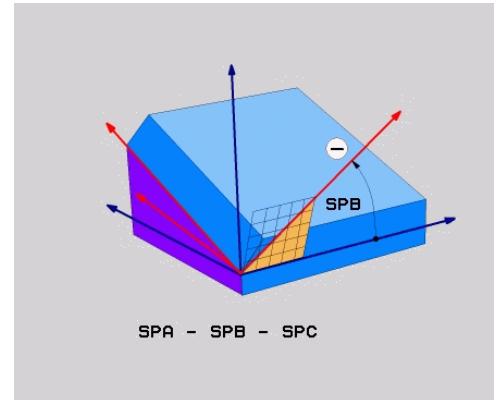
Giriş parametreleri



- **Artan açı?:** Aktif çalışma düzleminin çevrilmesi gereken hacimsel açı (bkz. sağ üst resim). Çevrilecek olan eksen yazılım tuşuyla seçilmelidir. Girdi alanı: -359.9999° ila +359.9999°
- Pozisyonlama özellikleriyle devam, bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
RÖLATİF	İngilizce relative = rölatif



NC tümcesi

5 PLANE RELATIV SPB-45

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

Eksen açısı üzerinden çalışma düzlemi: PLANE AXIAL (FCL 3 fonksiyonu)

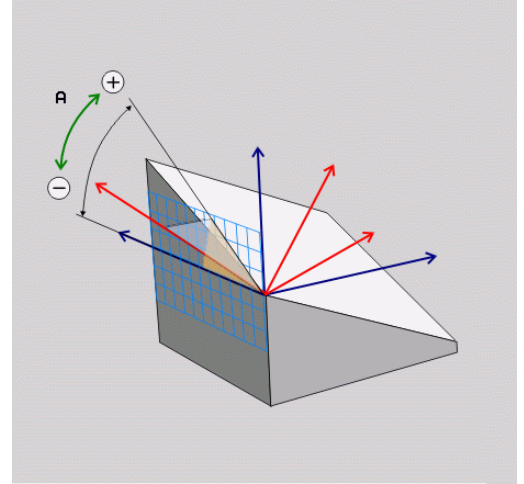
Uygulama

PLANE AXIAL fonksiyonu hem çalışma düzleminin konumunu hem de devir eksenlerinin nominal koordinatlarını tanımlar. Özellikle dikdörtgen kinematik ve sadece kinematik ile devir eksenini etkin olan makinelerde bu fonksiyonun kolayca yerini alabilir.



PLANE AXIAL fonksiyonunu, makinenizde sadece tek bir devir eksenini bulunuyorsa kullanabilirsiniz.

PLANE RELATIV fonksiyonunu, **PLANE AXIAL** fonksiyonundan sonra, makinenizde hacimsel açı tanımlamasına izin verilmişse kullanabilirsiniz. Makine el kitabınıza dikkat edin.



Programlamaya geçilmeden önce dikkat edilecek hususlar

Sadece gerçekten makinenizde mevcut olan eksen açılarını girin, aksi takdirde TNC hata mesajı bildirir.

PLANE AXIAL ile tanımlanan devir eksen koordinatları modal etkilidir. Birden çok tanımlamalar üst üste yapılır, artan girişlere izin verilir.

PLANE AXIAL fonksiyonunun sıfırlanması için **PLANE RESET** fonksiyonunu kullanın. **PLANE AXIAL** 0 değeri girilerek sıfırlanamaz.

SEQ, TABLE ROT ve **COORD ROT** fonksiyonları **PLANE AXIAL** ile bir arada olduklarında işlevsizdir.

Pozisyonlama davranışı için parametre tanımı: bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371.

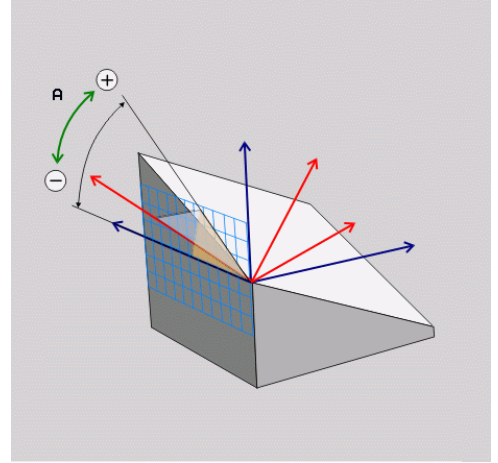
11 Programlama: Çok eksenli işleme

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

Giriş parametreleri



- **Eksen açısı A?:** A ekseninin hangi açıya çevrileceğini belirtir. Eğer artımlı değerler girilmişse, o zaman A ekseninin hangi açı **kadar** geçerli pozisyondan döndürüleceğini belirtir. Girdi alanı: -99999,9999° ila +99999,9999°
- **Eksen açısı B?:** B ekseninin hangi açıya çevrileceğini belirtir. Eğer artımlı değerler girilmişse, o zaman B ekseninin hangi açı **kadar** geçerli pozisyondan döndürüleceğini belirtir. Giriş alanı: -99999,9999° ila +99999,9999°
- **Eksen açısı C?:** C ekseninin hangi açıya çevrileceğini belirler. Eğer artımlı değerler girilmişse, o zaman B ekseninin hangi açı **kadar** geçerli pozisyondan döndürüleceğini belirtir. Giriş alanı: -99999,9999° ila +99999,9999°
- Pozisyonlama özellikleriyle devam, bkz. "PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme", Sayfa 371



NC tümcesi

5 PLANE AXIAL B-45

Kullanılan kısaltmalar

Kısaltma	Anlamı
AXIAL	İngilizce axial = eksenel

PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

PLANE fonksiyonunun pozisyonlama davranışını belirleme

Genel bakış

Çevrilmiş çalışma düzlemini tanımlamak için hangi PLANE-fonksiyonunu kullandığınızdan bağımsız olarak, pozisyon konumları için aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulmuştur:

- Otomatik dönme
- Alternatif hareket olanaklarının seçimi (**PLANE AXIAL** için değil)
- Transformasyon türünün seçimi (**PLANE AXIAL** için değil)

Otomatik dönme: MOVE/TURN/STAY (Giriş zorunludur)

Düzlem tanımı için tüm parametreleri girdikten sonra, devir eksenlerinin hesaplanan eksen değerine nasıl döneceğini tespit etmelisiniz:

MOVE	▶ PLANE fonksiyonu, devir eksenlerini otomatik olarak hesaplanan eksen değerine döndürmeli, malzeme ve alet arasında rölatif pozisyon değişmemelidir. TNC, doğrusal eksenlerde dengeleme hareketi uygular
TURN	▶ PLANE fonksiyonu, devir eksenlerini otomatik olarak hesaplanan eksen değerine döndürmelidir, bu sırada sadece devir eksenleri pozisyona getirilir. TNC, doğrusal eksenlerde hiçbir dengeleme hareketi uygulamaz
STAY	▶ Devir eksenlerini art arda giden ayrı pozisyon tümcesine döndürürsünüz

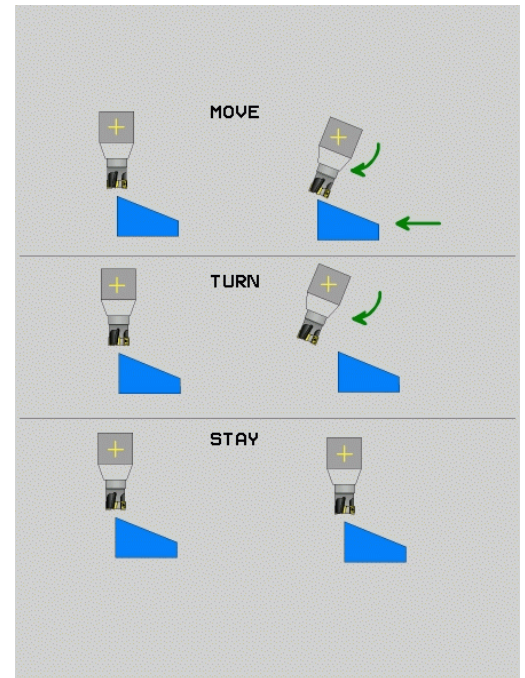
MOVE seçeneğini (**PLANE** fonksiyonu otomatik dengeleme hareketi ile döndürme) seçtiğinizde, bunun ardından açıklanan iki parametre, yani **WZ ucu dönme noktası mesafesi** ve **besleme? F=** de tanımlanmalıdır.

TURN (**PLANE** fonksiyonu, otomatik dengeleme hareketsiz döndürme) opsiyonunu seçerseniz, bunun ardından açıklanan iki parametre, yani **Besleme? F=** de tanımlanmalıdır.

Doğrudan sayı değerleriyle tanımlanan **F** beslemesine alternatif olarak, döndürme hareketlerinin **FMAX** (hızlı hareket) veya **FAUTO** (**TOOL CALLT** tümcesinden besleme) ile uygulanmasını sağlayabilirsiniz.



PLANE AXIAL fonksiyonunu **STAY** ile birlikte kullanırsanız, devir eksenlerini ayrı bir pozisyon tümcesinde **PLANE** fonksiyonu sonrasında döndürmeniz gerekir.



11 Programlama: Çok eksenli işleme

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

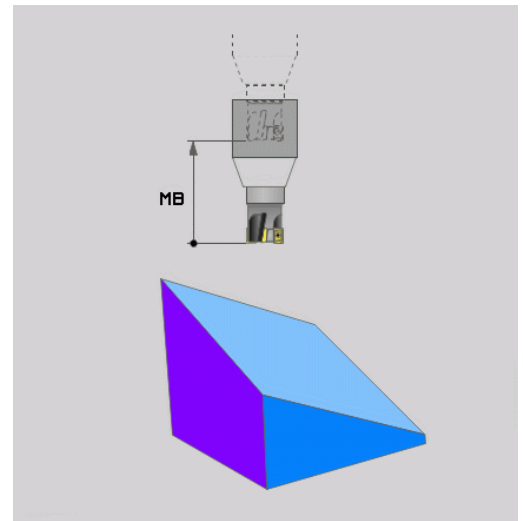
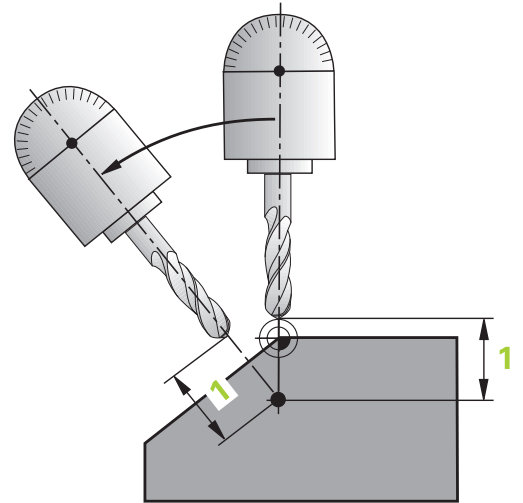
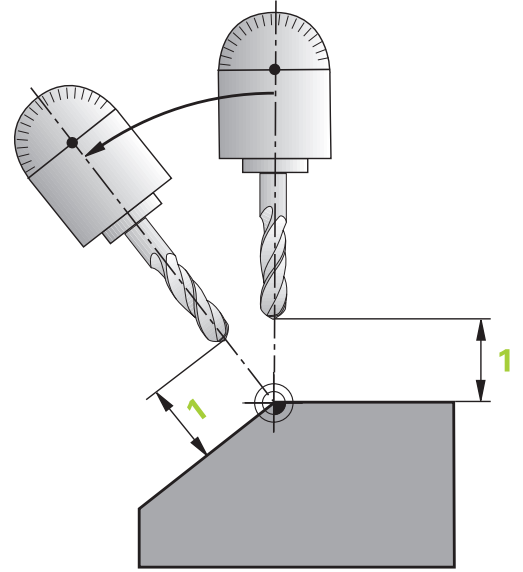
- **WZ ucundan dönme noktası mesafesi** (artan): TNC aleti (tezgahı) alet ucunun etrafında döndürür. **ABST** parametresi üzerinden alet ucundaki geçerli pozisyona göre döndürme hareketinin dönme noktasını kaydırabilirsiniz.



Dikkat edilmesi gerekenler!

- Eğer aleti döndürmeden önce malzeme bildirilen mesafede duruyorsa alet, döndürüldükten sonra da görece olarak aynı pozisyonundadır (sağ ortadaki resme bakınız, **1** = ABST)
- Eğer aleti döndürmeden önce malzeme için belirtilen mesafede bulunmuyorsa, o zaman alet döndükten sonra rölatif bakıldığında çıkış pozisyonunda durur (sağ alttaki resme bakınız, **1** = ABST)

- **Besleme? F=**: Aletin döndürülmesi gereken hat hızı
- **WZ ekseninde geri çekme uzunluğu?**: Geri çekme yolu **MB**, artarak güncel alet konumundan TNC'nin **dönme işleminden önce** hareket ettiği aktif alet eksen yönünde etki eder. **MB MAX** aleti yazılım nihayet şalterinin hemen önüne kadar hareket ettirir



PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

Ayrı bir sette devir eksenleri döndürün

Devir eksenlerini ayrı pozisyon tümcesinde döndürmek isterseniz (STAY seçeneği seçilmiş), aşağıdaki gibi hareket edin:



Dikkat çarpışma tehlikesi!

Aletin ön pozisyonunu, dönmesiyle birlikte alet ve malzeme arasında çarpışma olmayacak şekilde (gergi gereçleri) yerleştirin.

- İsteddiğiniz **PLANE** fonksiyonunu seçin, otomatik döndürmeyi **STAY** ile tanımlayın. Çalışma sırasında TNC pozisyon değerlerini makinede mevcut devir eksenlerinden hesaplar ve bunları sistem parametrelerine Q120 (A eksen), Q121 (B eksen) ve Q122 (C eksen) yerleştirir
- TNC'den hesaplanan açı değerlerinden pozisyon tümce tanımı

NC örnek tümceleri: C yuvarlak tezgahı ve A döndürme tezgahını hacimsel açı B+45° olacak şekilde döndürün

...	
12 L Z+250 R0 FMAX	Güvenli yükseklikte pozisyonlandırın
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 STAY	PLANE fonksiyonunu tanımlayın ve etkinleştirin
14 L A+Q120 C+Q122 F2000	TNC'den hesaplanan değerlerden devir eksen pozisyonlandırma tanımı
...	Döndürülmüş düzlemde işlem tanımı

11 Programlama: Çok eksenli işleme

11.2 PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)

Alternatif döndürme olanakları seçimi: SEQ +/- (Giriş isteğe bağlı)

Tarafınızdan tanımlanan çalışma düzlemi konumundan, TNC en uygun konumu makinenizdeki mevcut devir eksenleri tanımlamalıdır. Genel olarak her zaman iki çözüm olanağı sunulur.

SEQ şalteri üzerinden TNC'nin hangi çözüm olanağını kullanacağını ayarlarsınız:

- **SEQ+** master eksen pozisyonudur, pozitif açı girmenizi sağlar. Master eksen, 1. devir eksenini baz alarak aletten veya son devir eksenini baz alarak tezgahattan hareketle (makine konfigürasyonuna bağlı işler, sağ üst taraftaki resme bakınız).
- **SEQ-** master eksen pozisyonudur, negatif açı girmenizi sağlar

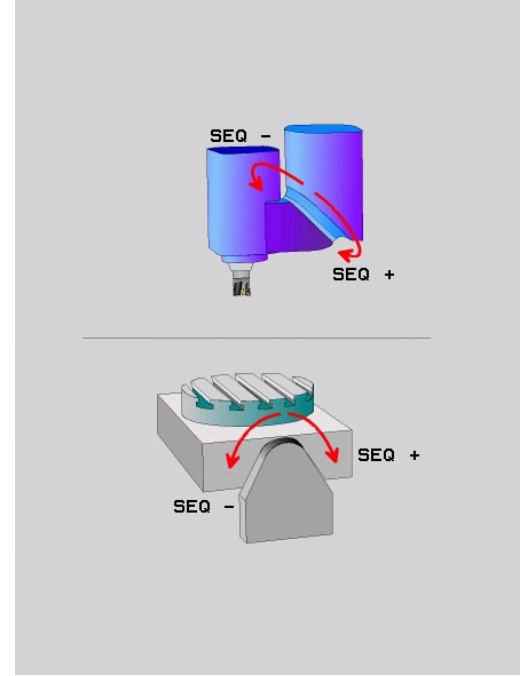
SEQ yoluyla seçtiğiniz çözüm makinenizin işlem alanında değilse, TNC **açıya izin verilmez** hata mesajını verir.



PLANE AXIS fonksiyonu kullanılırken **SEQ** şalteri fonksiyonsuzdur.

- 1 TNC öncelikle her iki çözüm olanağının, devir eksenlerinin hareket alanında olup olmadığını kontrol eder
- 2 Öyleyse, TNC en kısa yolla ulaşılabilecek çözümü seçer
- 3 Eğer hareket alanında sadece tek bir çözüm bulunuyorsa, o zaman TNC bu çözümü uygular
- 4 Hareket alanında çözüm bulunmuyorsa, o zaman TNC **açıya izin verilmez** hata mesajını verir

SEQ tanımlamadıysanız, TNC çözümü aşağıdaki gibi tespit eder:



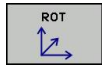
PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi 11.2 (yazılım seçeneği 1)

C yuvarlak tezgahlı ve A döner tezgahlı makine için örnek.
Programlı fonksiyon: PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0

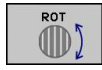
Nihayet şalteri	Başlatma pozisyonu	SEQ	Eksen konum sonucu
Yok	A+0, C+0	prog. değil	A+45, C+90
Yok	A+0, C+0	+	A+45, C+90
Yok	A+0, C+0	-	A-45, C-90
Yok	A+0, C-105	prog. değil	A-45, C-90
Yok	A+0, C-105	+	A+45, C+90
Yok	A+0, C-105	-	A-45, C-90
$-90 < A < +10$	A+0, C+0	prog. değil	A-45, C-90
$-90 < A < +10$	A+0, C+0	+	Hata mesajı
Yok	A+0, C-135	+	A+45, C+90

Transformasyon türünün seçilmesi (Giriş opsiyonel)

C yuvarlak tezgahlı makinede, transformasyon türünü tespit edebileceğiniz fonksiyon kullanıma sunulur:



- **COORD ROT**, PLANE fonksiyonunun sadece koordinat sistemini tanımlı döndürme açısına çevireceğini belirler. Yuvarlak tezgah hareket etmez, döngü oluşumu hesaplanarak yapılır.

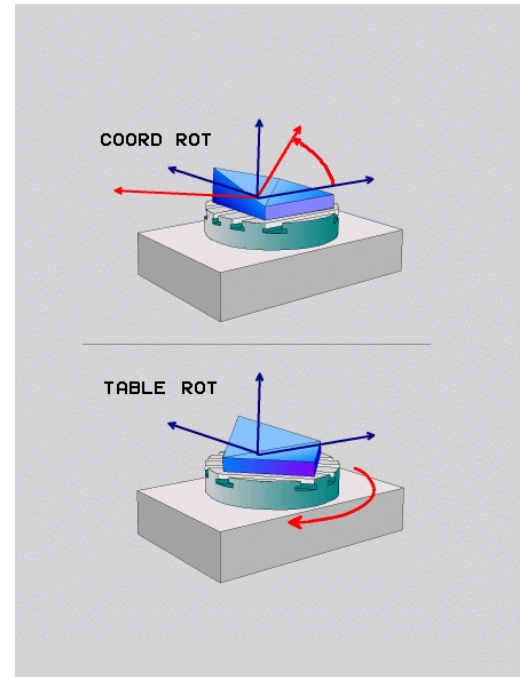


- **TABLE ROT**, PLANE fonksiyonu yuvarlak tezgahı tanımlı döndürme açısına konumlandıracağını belirler. Oluşum malzeme dönmesiyle gerçekleşir



PLANE AXIAL fonksiyonu kullanıldığında **COORD ROT** ve **TABLE ROT** fonksiyonları işlevsizdir.

TABLE ROT fonksiyonu temel devir ve 0 döndürme açısı kullanarak birleştirirseniz, TNC tezgahı temel devrinde tanımlanmış açıda döndürür.



11.3 Döndürülmüş düzlemde kamber frezeleme(yazılı seçeneği 2)

11.3 Döndürülmüş düzlemde kamber frezeleme(yazılı seçeneği 2)

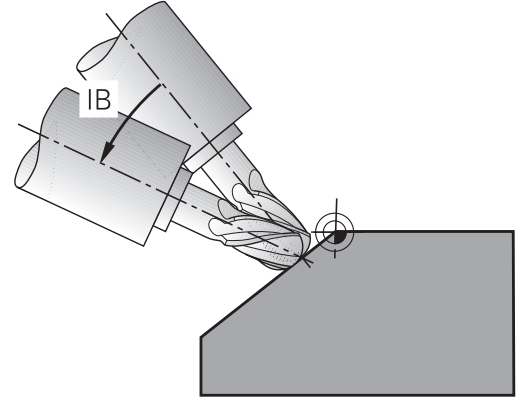
Fonksiyon

Yeni **PLANE** fonksiyonuyla birleştirerek ve **M128** ile döndürülmüş çalışma düzlemlerinde **kamber frezeleri** yapabilirsiniz. Bunlar için iki tanımlama olanağı kullanıma sunulur:

- Tek bir devir eksenin artan uygulamasıyla kamber frezelerin alınması
- Normal vektörler üzerinden kamber frezelerin alınması



Çevrilmiş düzlemde kamber frezelerin alınması sadece yarıçap frezesiyle fonksiyon görür. 45° döner başlıklarda/döner tezgahlarda kamber açısını, hacimsel açı olarak da tanımlayabilirsiniz. Bunun için **FUNCTION TCPM**, bkz. "FUNCTION TCPM (yazılım seçeneği 2)", Sayfa 386 kullanın.



Tek bir devir ekseninin artımlı olarak uygulamasıyla kamber frezelerin alınması

- ▶ Aleti serbest hareket ettirin
- ▶ M128'i etkinleştirin
- ▶ İstedığınız PLANE fonksiyonunu tanımlayın, pozisyon davranışını dikkate alın
- ▶ Doğru tümcesi üzerinden istediğiniz kamber açısını ilgili eksene artan biçimde uygulayabilirsiniz

NC örnek tümceleri

...	
12 L Z+50 R0 FMAX M128	Güvenli yükseklikte pozisyonlandırın, M128'i etkinleştirin
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB-45 SPC+0 MOVE ABST50 F1000	PLANE fonksiyonunu tanımlama ve etkinleştirme
14 L IB-17 F1000	Kamber açısını ayarlayın
...	Döndürülmüş düzlemde işleme tanımı

Döndürülmüş düzlemde kamer frezeleme(yazılı seçeneği 2) 11.3

Normal vektörler üzerinden kamer frezelerin alınması



LN tümcesinde sadece tek bir yön vektörü tanımlanmış olmalıdır; böylece kamer açısı tanımlanır (Normal vektör **NX**, **NY**, **NZ** veya alet yön vektörü **TX**, **TY**, **TZ**).

- ▶ Aleti serbest hareket ettirin
- ▶ M128'i etkinleştirin
- ▶ İstedığınız PLANE fonksiyonunu tanımlayın, pozisyonlama davranışını dikkate alın
- ▶ LN tümceleriyle programın işlenmesi, alet yönü vektör ile tanımlı olandan yapılır

NC örnek tümceleri

...	
12 L Z+50 R0 FMAX M128	Güvenli yükseklikte konumlandırma, M128'i etkinleştirme
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 MOVE ABST50 F1000	PLANE fonksiyonunu tanımlama ve etkinleştirme
14 LN X+31.737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,3 NY+0 NZ +0,9539 F1000 M3	Normal vektör üzerinden kamer açısının tanımlanması
...	Döndürülmüş düzlemde işleme tanımı

11.4 Devir eksenleri için ek fonksiyonlar

11.4 Devir eksenleri için ek fonksiyonlar

Devir eksenleri A, B, C'deki mm/dak cinsinden besleme: M116 (yazılım seçeneği 1)

Standart davranış

TNC programlı beslemeyi bir döner eksende derece/dak. olarak yorumlar (mm programlarında ve inç programlarında da). Bu durumda hat beslemesi, alet merkezinin döner eksen merkezine olan mesafesine bağlıdır.

Bu mesafe ne kadar büyükse, hat beslemesi o kadar büyük olur.

M116'lı devir eksenlerindeki mm/dak olarak besleme



Makine geometrisi, makine üreticisi tarafından kinematik açıklamasında tanımlanmış olmalıdır.

M116 sadece yuvarlak ve devir tezgahlarında etki eder. Döner kafalarda M116 kullanılamaz. Eğer makinenizin bir tezgah/başlık kombinasyonu ile donatılması gerekirse, TNC döner kafa devir eksenlerini dikkate almaz.

M138 fonksiyonu ile devir eksenlerini seçtiyseniz, **M116**döndürülen aktif işleme düzleminde ve **M128** ile birlikte de etki eder bkz. "Hareketli eksen seçimi: M138", Sayfa 384. Bu durumda **M116** sadece **M138** ile seçilmemiş devir eksenlerine etki eder.

TNC programlı beslemeyi bir döner eksende mm/dak. olarak (veya 1/10 inç/dak.) yorumlar. Bu esnada TNC her bir tümce başlangıcında beslemeyi bu tümce için hesaplar. Bir devir eksenlerindeki besleme, tümce işlenirken ve ayrıca alet devir eksenini merkezine hareket ettiğinde değişmez.

Etki

M116 çalışma düzleminde etki eder. M117 ile M116'yı sıfırlayın, program sonunda M116 etkisiz olur.

M116, tümce başlangıcında etkilidir.

Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirme: M126

Standart davranış



Devir eksenlerinin pozisyonlanması sırasında TNC tepkisi makineye bağlı bir fonksiyondur. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Göstergeleri 360° altındaki değerlere düşürülmüş devir eksenlerinin konumlandırılmasında TNC'nin standart davranışı **shortestDistance** (300401) makine parametresine bağlıdır. Burada TNC'nin olması gereken pozisyon - gerçek pozisyon arasındaki farkın ya da TNC'nin daima (M126 olmadan da) en kısa yoldan programlı pozisyona yaklaşması tespit edilir. Örnekler:

Gerçek pozisyon	Nominal pozisyon	Hareket yolu
350°	10°	-340°
10°	340°	+330°

M126 ile davranış

TNC, M126 ile göstergesi 360°nin altındaki değere azaltılan devir eksenini en kısa yolda hareket ettirir. Örnekler:

Gerçek pozisyon	Nominal pozisyon	Hareket yolu
350°	10°	+20°
10°	340°	-30°

Etki

M126 tümce başlangıcında etkilidir.

M126 ile M127'yi sıfırlayın, program sonunda M126 etkisiz olur.

Devir eksenini göstergesini 360° altındaki bir değere indirme: M94**Standart davranış**

TNC aleti geçerli açı değerinden programlanan açı değerine getirir.

Örnek:

Geçerli açı değeri:	538°
Programlanan açı değeri:	180°
Gerçek hareket yolu:	-358°

M94 ile davranış

TNC, tümce başında geçerli açı değerini 360° altında bir değere azaltır ve daha sonra programlanan değere gider. Eğer birden fazla devir eksenini aktifse, M94 tüm devir eksenleri göstergelerini küçültür. Alternatif olarak M94'ün arkasına bir devir eksenini girebilirsiniz. TNC, daha sonra sadece bu eksenin göstergesini indirir.

NC örnek tümceleri

Tüm aktif devir eksenlerinin göstergelerini küçültün:

L M94

Sadece C eksenini gösterge değerini küçültün:

L M94 C

Aktif olan devir eksenlerinin göstergesini küçültün ve daha sonra C eksenini ile programlanan değere gidin:

L C+180 FMAX M94

Etki

M94 sadece M94'ün programlandığı program tümcesinde etki eder. M94 tümce başlangıcında etkilidir.

Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu pozisyonunu koruma (TCPM): M128 (yazılım seçeneği 2)

Standart davranış

TNC, aleti, çalışma programında belirlenen pozisyonlara hareket ettirir. Eğer programda bir hareketli eksenin pozisyonu değişirse, bundan dolayı oluşan kaymanın doğrusal eksende hesaplanması ve bir konumlama tümcesinde hareket ettirilmesi gerekir.

M128 ile davranış (TCPM: Tool Center Point Management)



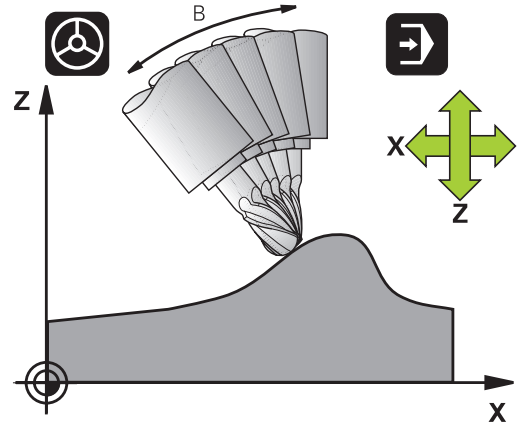
Makine geometrisi, makine üreticisi tarafından kinematik açıklamada tanımlanmış olmalıdır.

Eğer programda bir hareketli eksenin pozisyonunu değiştirilirse, hareket işlemi sırasında alet ucu pozisyonu aletin karşısında olacak şekilde değişmeden kalır.



Dikkat malzeme için tehlike!

Hirth dişleri içeren hareketli eksenler: Hareketli eksenin ayarını sadece aleti içeri sürdükten sonra değiştirin. Aksi halde dişliden çıkması nedeniyle kontur yaralanmaları oluşabilir.



M128'in arkasına TNC'nin dengeleme hareketini doğrusal eksende uyguladığı bir besleme daha girebilirsiniz.

Eğer program akışı sırasında hareketli eksen ayarını el çarkı ile değiştirmek isterseniz, **M128**'i **M118** ile bir arada kullanın. Bir el çarkı konum bindirmesi **M128** aktifken makineye sabit koordinat sisteminde gerçekleşir.



M91 veya **M92** konumlandırma işleminden ve bir **TOOL CALL** tümcesinden önce: **M128**'i sıfırlayın.

Kontur hasarlarını önlemek için **M128** ile sadece yarıçap frezesi kullanabilirsiniz.

Alet uzunluğu, yarıçap frezesinin koni merkezini baz almalıdır.

Eğer **M128** aktifse, TNC durum göstergesinde TCPM sembolünü gösterir.

11.4 Devir eksenleri için ek fonksiyonlar

Döner tezgahlarda M128

Eğer **M128** aktifken bir döner tezgah hareketi programlarsanız, TNC koordinat sistemini beraberinde çevirir. Örn. C eksenini 90° çevirin (konumlama ile veya sıfır noktası taşıma ile) ve daha sonra X ekseninde bir hareket programlayın, bu durumda TNC hareketi makine eksenini Y'de uygular.

TNC, yuvarlak tezgah hareketi ile yerleştirilen referans noktasını da taşır.

Üç boyutlu alet düzeltmede M128

M128 ve **RL/RR/** yarıçap düzeltmesi aktifken üç boyutlu bir alet düzeltme uygularsanız, TNC belirli makine geometrilerinde devir eksenlerini otomatik olarak konumlar (Peripheral-Milling, bkz. "Üç boyutlu alet düzeltmesi (yazılım seçeneği 2)", Sayfa 391).

Etki

M128 tümce başlangıcında, **M129** tümce sonunda etkilidir. **M128** manuel işletim türlerinde de etki eder ve işletim türü değişiminden sonra aktif kalır. Dengeleme hareketi beslemesi, yeni programlama yapana kadar veya **M128** ile **M129**'u sıfırlayana kadar etkili olur.

M128'i **M129** ile sıfırlayın. Program akışı işletim türünde yeni bir program seçtiğinizde TNC **M128**'i sıfırlar.

NC örnek tümceleri

Dengeleme hareketlerini 1000 mm/dak'lık bir besleme ile uygulayın:

```
L X+0 Y+38.5 IB-15 RL F125 M128 F1000
```

Kumanda edilmeyen devir eksenli eğim frezeleri

Eğer makinenizde kumanda edilmeyen devir eksenleriniz varsa (diğer adıyla sayaç eksenleri), bu durumda M128 ile bağlantılı olarak bu eksenlerle de ayarlı çalışmaları uygulayabilirsiniz.

- 1 Devir eksenlerini manuel olarak istediğiniz pozisyona getirin. M128 bu sırada aktif olmamalıdır
- 2 M128'i etkinleştirin: TNC, mevcut tüm devir eksenlerine ait gerçek değerleri okur, buradan alet merkezinin yeni pozisyonunu hesaplar ve pozisyon göstergesini günceller
- 3 TNC, gerekli dengeleme hareketini sonraki pozisyonlama tümcesi ile uygular
- 4 İşlemeyi uygulayın
- 5 Program sonunda M128'i M129 ile sıfırlayın ve devir eksenlerini tekrar çıkış konumuna getirin

Aşağıdaki işlemleri yapın:



M128 aktif olduğu sürece TNC, kumanda edilmeyen devir eksenlerinin gerçek pozisyonunu denetler. Eğer gerçek pozisyon makine üreticisi tarafından tanımlanan normal pozisyon değerinden saparsa, TNC bir hata mesajı verir ve program akışını keser.

Hareketli eksen seçimi: M138**Standart davranış**

TNC M128, TCPM fonksiyonlarında dikkate alır ve çalışma düzlemi, makine üreticisi tarafından makine parametrelerinde belirlenen devir eksenlerini hareket ettirir.

M138 ile davranış

TNC, üstte uygulanan fonksiyonlarda sadece M138 ile tanımladığınız hareketli eksenleri dikkate alır.



M138 fonksiyonuyla hareketli eksenlerin sayısını sınırlarsanız bu, makinenizin hareket olanaklarını da sınırlayabilir.

Etki

M138 tümce başlangıcında etkilidir.

M138'i, hareketli eksen girişi olmadan yeniden programlayarak sıfırlayın.

NC örnek tümceleri

Üstte uygulanan fonksiyonlar için sadece C hareketli eksenini dikkate alın:

L Z+100 R0 FMAX M138 C

Tümce sonundaki GERÇEK/NOMİNAL konumlarında yer alan makine kinematiğinin dikkate alınması: M144 (yazılım seçeneği 2)

Standart davranış

TNC, aleti, çalışma programında belirlenen pozisyonlara hareket ettirir. Eğer programda bir hareketli eksenin pozisyonu değişirse, bundan dolayı oluşan kaymanın doğrusal ekseninde hesaplanması ve bir konumlama tümcesinde hareket ettirilmesi gerekir.

M144 ile davranış

TNC, pozisyon göstergesindeki makine kinematiğinde oluşan değişikliğin, örn. nasıl bir mil değişimi ile oluştuğunu dikkate alır. Eğer programda kumandalı bir hareketli eksenin pozisyonu değişirse, hareket işlemi sırasında alet ucu pozisyonu aletin karşısında olacak şekilde değişir. Oluşan kayma pozisyon göstergesinde hesaplanır.



M91/M92 ile konumlamaya aktif M144'de izin verilir. TÜRME SONU ve TEKİL TÜRME işletim türlerindeki pozisyon göstergesi ilk olarak, hareketli eksenler son pozisyonuna ulaştıktan sonra değişir.

Etki

M144 tümce başlangıcında etkilidir. M144, M128 veya çalışma düzlemi hareketi ile bağlantılı olarak etki etmez.

M145'i programlarken M144'ü kaldırın.



Makine geometrisi, makine üreticisi tarafından kinematik açıklamasında tanımlanmış olmalıdır. Makine üreticisi, otomatik işletim türlerindeki ve manuel işletim türlerindeki çalışma şeklini belirler. Makine el kitabınıza dikkat edin.

11.5 FUNCTION TCPM (yazılım seçeneği 2)

Fonksiyon



Makine geometrisi, makine üreticisi tarafından kinematik açıklamasında tanımlanmış olmalıdır.

**Hirth dişleri içeren hareketli eksenler:**

Hareketli eksenin ayarını sadece aleti serbest bıraktıktan sonra değiştirin. Aksi halde dişliden çıkması nedeniyle kontur yaralanmaları oluşabilir.

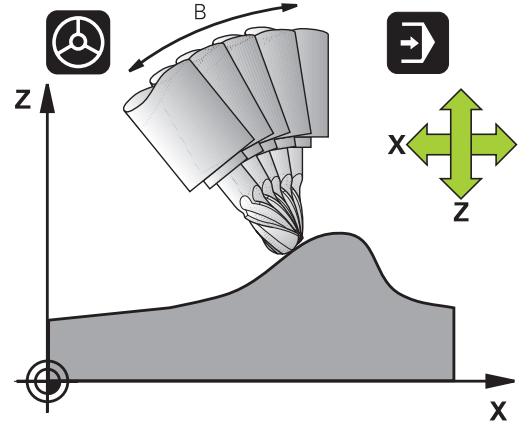


M91 veya **M92** ile konumlandırmadan ve bir **TOOL CALL**'dan önce: **FUNCTION TCPM**'yi sıfırlayın.

Kontur yaralanmalarını önlemek için **FUNCTION TCPM** ile sadece yarıçap frezesi kullanabilirsiniz.

Alet uzunluğu, yarıçap frezesinin koni merkezini baz almalıdır.

FUNCTION TCPM etkinse, TNC pozisyon göstergesinde **TCPM** sembolünü gösterir.



FUNCTION TCPM geliştirilmiş **M128** fonksiyondur, bununla TNC hareketini, döner eksen pozisyonunu tespit edebilirsiniz. **M128** karşılığı olarak **FUNCTION TCPM** çeşitli fonksiyonların etki biçimini kendiliğinden tanımlayabilirsiniz:

- Programlı beslemenin etki şekli: **F TCP / F CONT**
- NC programında programlanmış devir eksen koordinatlarının sunulması: **AXIS POS / AXIS SPAT**
- Başlangıç ve hedef konum arasında interpolasyon türü: **PATHCTRL AXIS / PATHCTRL VECTOR**

FUNCTION TCPM tanımı

SPEC
FCT

- ▶ Özel fonksiyonları seçin

PROGRAM
FONKS.

- ▶ Programlama yardımlarını seçin

FUNCTION
TCPM

- ▶ FUNCTION TCPM fonksiyonunu seçin

Programlanmış beslemenin etki biçimi

Programlanmış beslemenin etki biçimini tanımlamak için TNC iki fonksiyonu kullanıma sunar:

- | | |
|--------------|--|
| F
TCP | ► F TCP , programlanmış beslemenin gerçek rölatif hız içinde alet ucu ile (tool center point) malzeme arasında yorumlanacağını belirler |
| F
CONTOUR | ► F CONT , programlanmış beslemenin, ilgili NC tümcesinde programlanmış eksenlerinin hat beslemesi olarak yorumlanacağını belirler |

NC örnek tümceleri

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP ...	Besleme alet ucuna dayanır
14 FUNCTION TCPM F CONT ...	Besleme, hat beslemesi olarak sunulur
...	

Programlanan döner eksen koordinatlarının sunulması

45° döner başlıklı makine veya 45° döner tezgahlar, bugüne kadar kolay bir şekilde kamber açısını ya da alet oryantasyonuna dayalı o an aktif koordinat sistemine (hacimsel açı) ayarlanamıyordu. Bu işlevsellik, sadece harici oluşturulan programlar üzerinden yüzey normal vektörleri (LN tümceleri) ile gerçekleştirilebilir.

TNC sadece aşağıdaki işlevsellikleri kullanıma sunar:

- | | |
|------------------|---|
| AXIS
POSITION | ► AXIS POS , TNC'nin,devir eksenlerinin programlanmış koordinatlarını ilgili eksenin nominal pozisyonu olarak yorumlayacağını belirler |
| AXIS
SPATIAL | ► AXIS SPAT , TNC'nin, devir eksenlerinin programlanmış koordinatlarını hacimsel açı olarak yorumlayacağını belirler |



Sadece makinenin dik açılı devir eksenleriyle donatılmışsa **AXIS POS**'u ilk başta kullanabilirsiniz. 45° döner başlıklarda/döner tezgahlarda, programlanan devir eksen koordinatlarının, çalışma düzleminin istenilen yönünü doğru tanımladığından emin olduğunda **AXIS POS**'u da kullanabilirsiniz (bu durum örneğin bir CAM sistemi ile sağlanabilir).

AXIS SPAT:Pozisyonlama tümcesinde belirtilen devir eksen koordinatları o an aktif olan koordinat sistemini baz alan (gerekirse döndürülmüş) hacimsel açılarıdır (artımlı hacimsel açıları).

FUNCTION TCPMAXIS SPAT ile birlikte çalıştırıldıktan sonra, birinci hareket tümcesinde, kamber açısı tanımlanmasında temel olarak üç hacimsel açıyı da programlayın. Bu durum eğer bir veya birden çok hacimsel açı 0° olduğunda da geçerlidir. **AXIS SPAT**:Pozisyonlama tümcesinde belirtilen devir eksen koordinatları o an aktif olan koordinat sistemini baz alan (gerekirse döndürülmüş) hacimsel açılarıdır (artımlı hacimsel açıları).

11.5 FUNCTION TCPM (yazılım seçeneği 2)

NC örnek tümceleri

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS ...	Döner eksen koordinatları eksen açısıdır
...	
18 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT ...	Döner eksen koordinatları hacimsel açıdır
20 L A+0 B+45 C+0 F MAX	Alet oryantasyonunu B+45 derece (hacimsel açı) olarak ayarlayın. Hacimsel açı A ve C'yi 0 ile tanımlayın
...	

Başlatma ve sonlandırma pozisyonu arası interpolasyon türü:

Başlatma ve sonlandırma pozisyonu arasında interpolasyon türü için TNC iki fonksiyonu kullanıma sunar:

PATH
CONTROL
AXIS

- ▶ **PATHCTRL AXIS**, alet ucunun, bir doğru üzerindeki ilgili NC tümcesinin başlatma ve sonlandırma pozisyonu arasında hareket edeceğini belirler (**Face Milling**). Alet ekseninin yönü, başlatma ve sonlandırma pozisyonunda her bir programlanan değere göredir, alet kapsamında ise başlatma ve sonlandırma pozisyonu arasında tanımlı hat yoktur. Alet çevresinde frezeyle oluşan yüzeyler (**Peripheral Milling**) makine geometrisine bağlıdır

PATH
CONTROL
VECTOR

- ▶ **PATHCTRL VECTOR** alet ucunun, bir doğru üzerindeki ilgili NC tümcesinin başlatma ve sonlandırma pozisyonu arasında hareket edeceğini ve alet eksen yönünün, alet çevresi işleme sırasında bir düzlem oluşacak şekilde başlatma ve sonlandırma pozisyonu arasında interpolate edileceğini belirler (**Peripheral Milling**)



PATHCTRL VECTOR'de dikkat edilmesi gerekenler:

İstenildiği şekilde alet oryantasyonu, genelde iki farklı hareket eden eksen konumuyla sağlanabilir. TNC – geçerli pozisyondan – en kısa yoldan ulaşılabilecek çözümü kullanır. Bu nedenle 5 eksenli programlarda, TNC programlanmamış döner eksenleri son pozisyonuna kadar seyir ettirebilir. Mümkün olduğunca sürekli bir çok eksenli hareket sağlamak için, döngü 32'yi **devir eksenleri için tolerans** ile tanımlayın (bkz. Döngüler Kullanıcı El Kitabı, Döngü 32 TOLERANS). Döner eksenler toleransı, aynı büyüklük düzeneğinde, döngü 32'de tanımlanan hat sapması toleransları içinde kalmalıdır. Döner eksenler için tolerans ne kadar büyük tanımlanmışsa, bir o kadar büyük Peripheral Milling'de kontur sapmaları görülür.

NC örnek tümceleri

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT PATHCTRL AXIS	Alet ucu bir düzlem üzerinde hareket eder
14 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS PATHCTRL VECTOR	Alet ucu ve alet yön vektörü bir düzlemde hareket eder
...	

FUNCTION TCPM sıfırlama

RESET
TCPM

- Bir program dahilinde fonksiyonu kasıtlı olarak sıfırlamak istiyorsanız **FUNCTION RESET TCPM** seçeneğini kullanın



Bir program akışı işletim türünde yeni bir program seçilmişse TNC **FUNCTION TCPM** uygulamasını otomatik olarak sıfırlar.

FUNCTION TCPM 'yi sadece **PLANE** fonksiyonu etkin değilse sıfırlayabilirsiniz, gerekirse **FUNCTION RESET TCPM** öncesinde **PLANE RESET** işlemini uygulayın.

NC örnek tümceleri

...	
25 FUNCTION RESETTCPM	FUNCTION TCPM geri çekme
...	

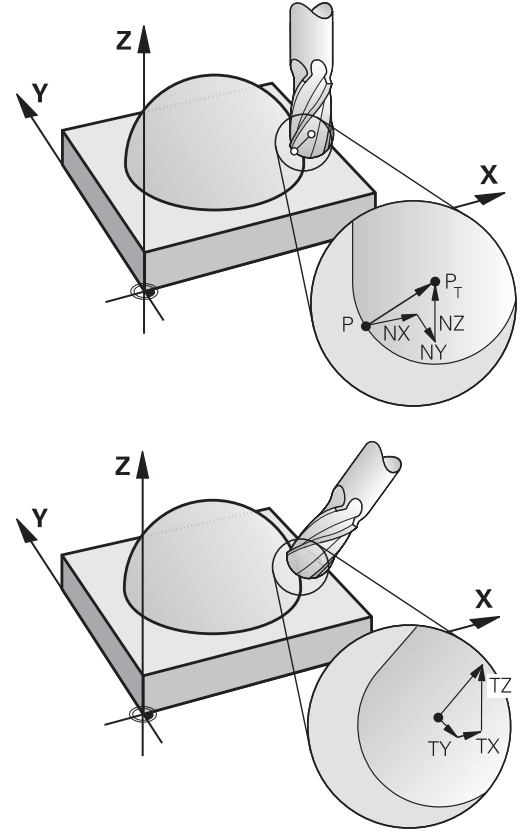
11.6 Üç boyutu alet düzeltmesi (yazılım seçeneği 2)

Giriş

TNC doğru tümceler için üç boyutlu bir alet düzeltmesi (3D düzeltme) uygulayabilir. Doğru son noktasının X, Y ve Z koordinatlarının yanında, bu tümceler yüzeye normal vektörün NX, NY ve NZ bileşenlerini bkz. "Standart vektörün tanımı", Sayfa 392 içermelidir.

Eğer bir alet oryantasyonu uygulamak isterseniz, bu tümceler ek olarak TX, TY ve TZ bileşenleri içeren standart bir vektör içerir; bu vektör alet oryantasyonunu belirler bkz. "Standart vektörün tanımı", Sayfa 392.

Doğru son noktası, yüzey normal bileşenlerini ve alet oryantasyonu bileşenlerini bir CAM sistemi ile hesaplamanız gerekir.



Kullanım imkanları

- CAM sistemi ile hesaplanan ölçümlere eşit olmayan ölçüleri içeren aletlerin kullanımı (alet oryantasyonu tanımlı olmayan 3D düzeltme)
- Face Milling: Yüzey normal yönünde freze geometrisi düzeltme (alet oryantasyonu tanımlı olmayan 3D düzeltme). Talaş kaldırma işlemi, aletin ön yüzü ile hassas olarak gerçekleşir
- Peripheral Milling: Hareket yönüne ve alet yönüne dik olan freze yarıçapı düzeltme (alet oryantasyonu tanımlı üç boyutlu yarıçap düzeltme). Talaş kaldırma işlemi, aletin arka yüzü ile hassas olarak gerçekleşir

11.6 Üç boyutu alet düzeltmesi (yazılım seçeneği 2)

Standart vektörün tanımı

Standart bir vektör, değeri 1 olan ve herhangi bir yönü olan matematiksel bir büyüklüktür. LN tümcelerinde TNC en fazla iki standart vektör kullanır, biri yüzey normal yönünde ve bir diğeri (seçime bağlı), alet oryantasyonu yönünde belirlenir. Yüzey normal yönü NX, NY ve NZ bileşenleri ile belirlenmiştir. Bu yön, parmak veya yarıçap frezesinde dik olarak malzeme yüzeyinden alet referans noktası PT'ye işaret eder, köşe yarıçap frezesinde PT' veya PT ile (bkz. resim). Alet oryantasyon yönü TX, TY ve TZ bileşenleri ile belirlenmiştir



X, Y, Z pozisyonu ve NX, NY, NZ, veya TX, TY, TZ yüzey normalleri koordinatları, NC tümcesinde aynı sırada olmalıdır.

Eğer değerler önceki tümceye kıyasla değiştirilmediyse, tüm koordinatları ve tüm yüzey normallerini daima LN tümcesinde girin.

TX, TY ve TZ daima sayı değerleri ile tanımlanmış olmalıdır. Q parametrelerine izin verilmez.

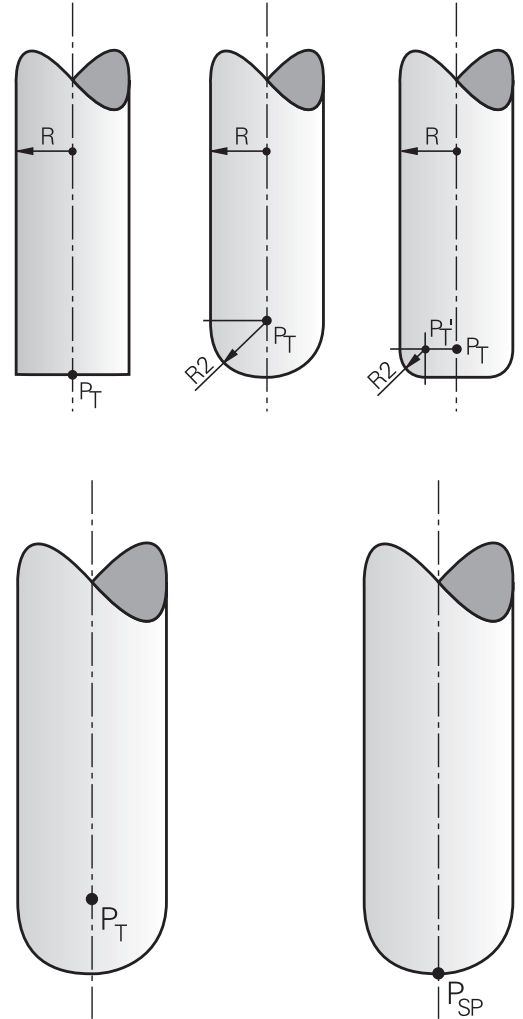
Çalışma sırasında besleme kesilmesini önlemek için normal vektörleri, mümkün olduğunca doğru hesaplayın ve birçok virgöl sonrası hane kullanın.

Yüzey normalleri ile 3D düzeltme X, Y, Z ana eksenlerindeki koordinat girişleri için geçerlidir.

Bir aleti üst ölçü ile (pozitif delta değeri) değiştirirseniz, TNC bir hata mesajı verir. Hata mesajını **M107** M fonksiyonu ile kapatabilirsiniz (bkz. "Standart vektörün tanımı", Sayfa 392).

Eğer alet üst ölçüleri kontura zarar verecekse, TNC bir hata mesajı ile uyarır.

toolRefPoint makine parametresi üzerinden CAM sisteminin alet uzunluğunu PT koni merkezi üzerinden mi yoksa PSP koni güney kutbu üzerinden mi düzelteceğini belirleyin (bkz. resim).



İzin verilen alet formları

İzin verilen alet formlarını (bakınız resim) alet tablosunda **R** ve **R2** alet yarıçapları yoluyla belirlersiniz:

- Alet yarıçapı **R**: Alet merkezinden alet dış tarafına kadar olan ölçü
- Alet yarıçapı 2 **R2**: Alet ucundan alet dış tarafına kadar olan yuvarlaklık yarıçapı

R'nin R2'ye oranı aletin formunu belirler:

- **R2 = 0**: Parmak freze
- **R2 = R**: Yarıçap frezesi
- **0 < R2 < R**: Köşe yarıçapı frezesi

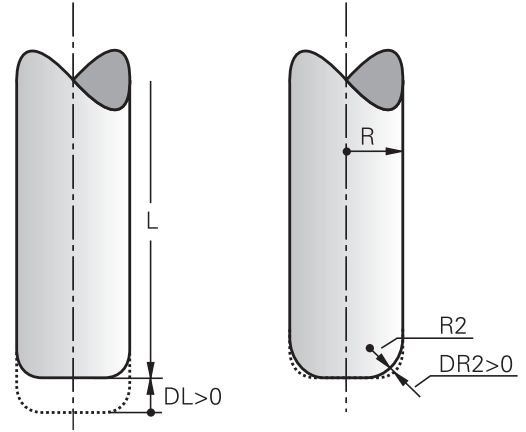
Bu girişlerden alet referans noktası PT koordinatları da alınır.

Diğer aletleri kullanma: Delta değerleri

Başlangıçta temin edilen aletler olarak başka ölçümlere sahip aletler kullanıyorsanız, uzunlukların ve yarıçapların farkını delta değeri olarak alet tablosuna veya **TOOL CALL** alet çağırma girin:

- Pozitif delta değeri **DL, DR, DR2**: Alet ölçüleri orijinal aletten büyüktür (üst ölçü)
- Negatif delta değeri **DL, DR, DR2**: Alet ölçüleri orijinal aletten küçüktür (alt ölçü)

TNC alet pozisyonunu, alet tablosundaki delta değerleri ve alet çağırma toplamı kadar düzeltir.



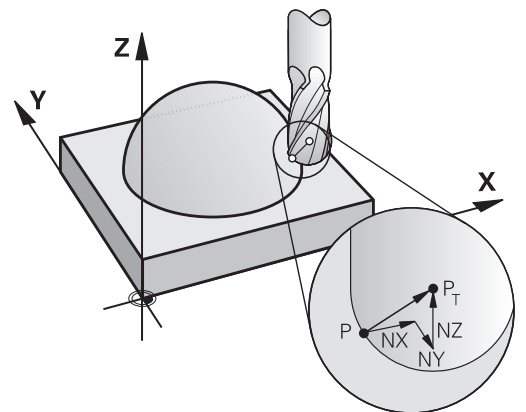
TCPM olmadan 3D düzeltmesi

TNC, eğer NC programı yüzey normalleriyle düzenlenmişse üç eksenli işlemlerde bir 3D düzeltmesi gerçekleştirir. **RL/RR** ve **TCPM** ya da **M128** yarıçap düzeltmeleri bu esnada devre dışı olmalıdır. TNC, aleti yüzey normalleri yönünde delta değeri toplamı kadar kaydırır (alet tablosu ve **TOOL CALL**).

Örnek: Yüzey normalli tümce formatı

```
1 LN X+31.737 Y+21.954 Z+33.165 NX+0.2637581 NY+0.0078922
NZ-0.8764339 F1000 M3
```

LN:	3D düzeltme içeren doğru
X, Y, Z:	Doğru son noktasının düzeltilen koordinatları
NX, NY, NZ:	Yüzey normalinin bileşenleri
F:	Besleme
M:	Ek fonksiyon



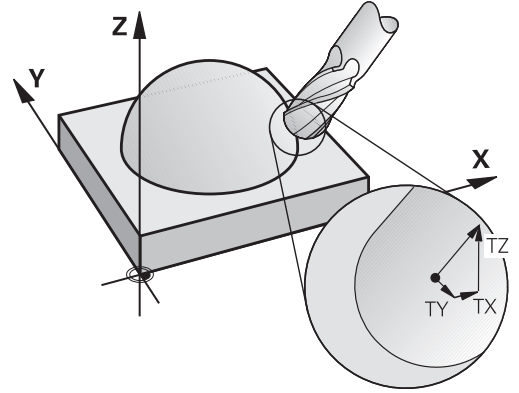
11.6 Üç boyutu alet düzeltmesi (yazılım seçeneği 2)

Face Milling: TCPM ile 3D düzeltme

Face Milling, aletin alın tarafı ile yapılan bir çalışmadır. Eğer NC programı, yüzey normalleri içeriyorsa ve **TCPM** ya da **M128** etkinse, beş eksenli işlemede bir 3D düzeltmesi gerçekleştirilir. RL/RR yarıçap düzeltmesi bu esnada etkin olmamalıdır. TNC, aleti yüzey normalleri yönünde delta değeri toplamı kadar kaydırır (alet tablosu ve **TOOL CALL**).

LN tümcesinde hiçbir alet oryantasyonu belirlenmemişse, etkin **TCPM**'de (bkz. "Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu pozisyonunu koruma (TCPM): M128 (yazılım seçeneği 2)", Sayfa 381) TNC, aleti malzeme konturuna dik tutar.

Eğer LN tümcesinde bir alet oryantasyonu **T** tanımlanmışsa ve aynı zamanda M128 (veya **TCPM FONKSİYONU**) etkinse, bu durumda TNC otomatik olarak makinenin devir eksenlerini alet önceden girilen alet oryantasyonuna ulaşacak şekilde konumlandırır. Eğer hiçbir **M128** (veya **TCPM FONKSİYONU**) etkinleştirmediyse, TNC yön vektörünü gözardı eder **T** (vektörLN tümcesinde tanımlanmış olsa bile).



TNC tüm makinelerdeki devir eksenlerini otomatik konumlandırılamaz. Makine el kitabınıza dikkat edin.

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Devir eksenleri sadece eğimli bir hareket alanına izin verilen makinelerde, otomatik pozisyonlandırma hareketlerinde oluşabilir, örneğin tezgahın 180° dönmesine neden olur. Malzeme veya sabitleme içeren başlık çarpışma tehlikesine dikkat edin.

Üç boyutu alet düzeltmesi (yazılım seçeneği 2) 11.6

Örnek: Alet oryantasyonu olmadan, yüzey normaleri ile tümce formatı

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922
NZ-0,8764339 F1000 M128
```

Örnek: Yüzey normaleri ve alet oryantasyonu ile tümce formatı

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922
NZ-0,8764339 TX+0,0078922 TY-0,8764339 TZ+0,2590319 F1000
M128
```

LN:	3D düzeltme içeren doğru
X, Y, Z:	Doğru son noktasının düzeltilen koordinatları
NX, NY, NZ:	Yüzey normalerinin bileşenleri
TX, TY, TZ:	Alet oryantasyonu için standart vektör bileşenleri
F:	Besleme
M:	Ek fonksiyon

Peripheral Milling: TCPM ile 3D yarıçap düzeltme ve yarıçap düzeltme (RL/RR)

TNC, aleti hareket yönüne dik olarak ve alet yönüne dik olarak **DR** delta değerleri (alet tablosu ve **TOOL CALL**) toplamı kadar kaydırır. Düzeltme yönünü **RL/RR** yarıçap düzeltmesi ile belirlersiniz (bakınız resim, Y+ hareket yönü). TNC'nin girilen alet yönlendirmesine ulaşabilmesi için **M128** fonksiyonunu etkinleştirmeniz gerekir, bkz. "Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu pozisyonunu koruma (TCPM): M128 (yazılım seçeneği 2)", Sayfa 381. TNC makinenin devir eksenlerini, alet girilen alet oryantasyonuna aktif düzeltme ile ulaşacak şekilde otomatik konumlandırır.

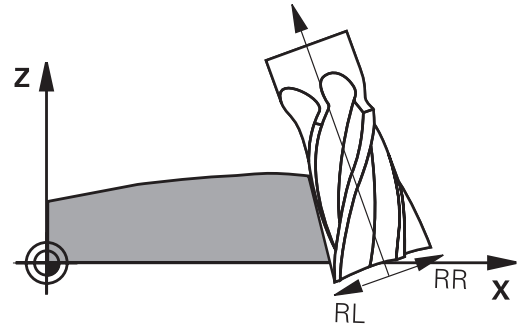


Bu fonksiyon sadece hareketli eksen konfigürasyonu için hacimsel açı tanımlanabilen makinelerde mümkündür. Makine el kitabınızı dikkate alın.

TNC tüm makinelerdeki devir eksenlerini otomatik konumlandırıramaz.

Makine el kitabınıza dikkat edin.

TNC'nin tanımlanan **delta değerleri** kadar düzeltme uygulamasına dikkat edin. Alet tablosunda tanımlanan bir R alet yarıçapının düzeltme üzerinde hiçbir etkisi yoktur.



11.6 Üç boyutu alet düzeltmesi (yazılım seçeneği 2)

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Devir eksenleri sadece eğimli bir hareket alanına izin verilen makinelerde, otomatik pozisyonlandırma hareketlerinde oluşabilir, örneğin tezgahın 180° dönmesine neden olur. Malzeme veya sabitleme içeren başlık çarpışma tehlikesine dikkat edin.

Alet oryantasyonunu iki türde tanımlayabilirsiniz:

- LN serisinde TX, TY ve TZ bileşenlerini girerek
- Bir L serisinde dönme eksen koordinatlarını girerek

Örnek: Alet oryantasyonlu tümce formatı

```
1 LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 TX+0,0078922 TY-0,8764339
TZ+0,2590319 RR F1000 M128
```

LN:	3D düzeltme içeren doğru
X, Y, Z:	Doğru son noktasının düzeltilen koordinatları
TX, TY, TZ:	Alet oryantasyonu için standart vektör bileşenleri
RR:	Alet yarıçap düzeltme
F:	Besleme
M:	Ek fonksiyon

Örnek: Döner eksenli tümce formatı

```
1 L X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 B+12,357 C+5,896 RL F1000
M128
```

L:	Doğru
X, Y, Z:	Doğru son noktasının düzeltilen koordinatları
B, C:	Alet oryantasyonu için dönme eksen koordinatları
RL:	Yarıçap düzeltmesi
F:	Besleme
M:	Ek fonksiyon

12

**Programlama:
Palet yönetimi**

12.1 Palet yönetimi (yazılım seçeneği)

12.1 Palet yönetimi (yazılım seçeneği)

Uygulama



Palet yönetimi makineye bağlı bir fonksiyondur. Aşağıda standart fonksiyon çerçevesi tanımlanmıştır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Palet tablosu, çalışma merkezlerinde palet değiştiriciler ile kullanılır: Palet tablosu, farklı paletler için ilgili çalışma programını çağırır ve ön ayarları, sıfır noktası taşımalarını ve sıfır noktası tablolarını etkinleştirir.

Palet tablolarını, farklı programları farklı referans noktalarıyla arka arkaya işleyebilmek için kullanabilirsiniz.

El girişi ile pozisyonlama		Tablo düzenleme	
NR	TYPE	NAME	DATUM
0		PAL100	
1	PGM	3210.H	
2	PGM	3217.H	



Palet tabloları oluşturduğunuzda ya da yönettiğinizde dosya adı her zaman bir harfle başlamalıdır.

Palet tabloları aşağıdaki verileri içerir:

- **TİP AD** (giriş zorunlu): Palet tanıma veya NC programı (ENT tuşu ile seçin)
- **AD** (giriş zorunlu): Palet veya program ismi. Palet isimlerini, makine üreticisi belirler (Makine el kitabına dikkat edin). Program isimleri palet tablosu ile aynı dizinde kaydedilmelidir, aksi halde programın tam yol ismini girmeniz gerekir
- **PRESET** (giriş seçime bağlı): Preset tablosundaki preset numarası. Burada tanımlanan Preset numarası, TNC tarafından malzeme referans noktası olarak yorumlanır.
- **TARİH** (giriş seçime bağlı): Sıfır noktası tablosu ismi. Sıfır noktası tabloları, palet tablosu ile aynı dizinde kaydedilmiş olmalıdır, aksi halde sıfır noktasının tam yol ismini girmeniz gerekir. Sıfır noktası tablosundaki sıfır noktalarını, NC programındaki **SIFIR NOKTASI KAYDIRMA** adlı döngü 7 ile etkinleştirirsiniz
- **LOCATION** (giriş zorunlu): "MA" girdisi, bir paletin ya da bir gerginin makinede olduğunu ve işlenebileceğini gösterir. TNC, sadece üzerinde "MA" işareti olan paletleri ya da gergileri işler. "MA" işaretini girmek için END tuşuna basın. NO ENT tuşu ile girişi silebilirsiniz.
- **LOCK** (giriş seçime bağlı): Bir palet satırının işlenmesini engelleme. ENT tuşuna basmanız durumunda „*“ işareti ile giriş işlemi kilitli olarak işaretlenir. NO ENT tuşu ile kilidi tekrar kaldırabilirsiniz. Tekil programlar, germeler ya da komple paletler için işlemi kilitleyebilirsiniz. Kilitlenmiş bir paletin kilitlenmemiş satırları da (örn. PGM) işlenmez.

Düzenleme fonksiyonu	Yazılım tuşu
Tablo başlangıcını seçin	
Tablo sonunu seçin	
Önceki tablo sayfasını seçin	
Sonraki tablo sayfasını seçin	
Tablo sonuna satır ekleyin	
Tablo sonundaki satırı silin	
Girilebilen satır sayısını tablo sonuna ekleyin	
Açık renkli alanı kopyalama	
Kopyalanan alanı ekleme	
Satır başlangıcını seçme	
Satır sonunu seçme	
Geçerli değeri kopyalayın	
Geçerli değeri girme	
Geçerli alanı düzenleme	
Sütun içeriğine göre sıralama	
Ek fonksiyonlar, örneğin Kaydet	

12.1 Palet yönetimi (yazılım seçeneği)**Palet tablosu seçme**

- ▶ Program kaydetme/düzenleme işletim türünde veya dosya yönetimi program akışını seçin: PGM MGT tuşuna basın
- ▶ .P türündeki dosyaları görüntüleyin: TİP SEÇ ve TÜMÜNÜ GÖSTER yazılım tuşlarına basın
- ▶ Palet tablosunu ok tuşları ile seçin veya yeni bir tablo için isim girin
- ▶ Seçimi ENT tuşu ile onaylayın

Palet dosyasından çıkın

- ▶ Dosya yönetimini seçin: PGM MGT tuşuna basın
- ▶ Başka dosya tipi seçin: TİP SEÇ yazılım tuşuna ve istediğiniz dosya tipi için yazılım tuşuna basın, örn. GÖSTERGE .H
- ▶ İsteddiğiniz dosyayı seçin

Palet tablosu:işleme

Palet tablosunun seri olarak mı yoksa devamlı mı işlendiği her makine parametresi için belirlenmiştir. Tablo görünümü ve formül görünümü arasında ekran taksimi tuşu ile geçiş yapabilirsiniz.

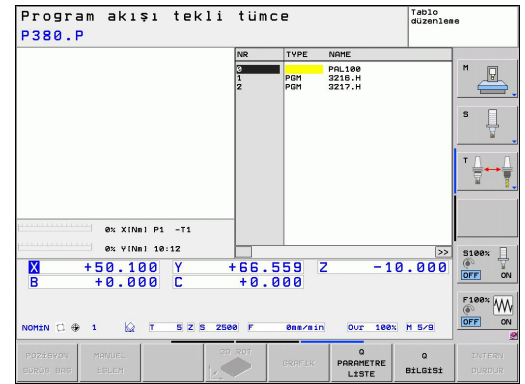
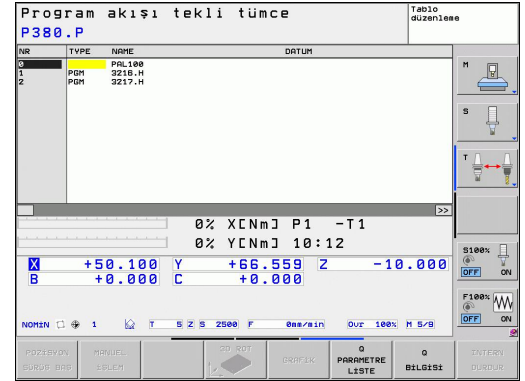
- ▶ Tümce sırası program akışı veya tekil tümce program akışı işletim türünde dosya yönetimini seçin: PGM MGT tuşuna basın
- ▶ .P türündeki dosyaları görüntüleyin: TİP SEÇ ve GÖSTER P. yazılım tuşlarına basın
- ▶ Palet tablosunu ok tuşlarıyla seçin, ENT tuşu ile onaylayın
- ▶ Palet tablosunu işleyin: NC start tuşuna basın

Palet yönetimi (yazılım seçeneği) 12.1

Palet tablosu işlemede ekran taksimi

Eğer program içeriğini ve palet tablosu içeriğini aynı zamanda görmek isterseniz, PROGRAM + PALET ekran taksimini seçin. İşleme sırasında TNC, ekranın sol tarafında programı ve ekranın sağ tarafında paleti gösterir. Program içeriğini işlemeyen önce görebilmek için aşağıdakileri uygulayın:

- Palet tablosunu seçin
- Kontrol etmek istediğiniz programı ok tuşlarıyla seçin
- PROGRAMI AÇ yazılım tuşuna basın: TNC seçilen programı ekranda gösterir. Ok tuşlarıyla şimdi programdaki sayfaları görebilirsiniz
- Palet tablosuna geri gidiş: END PGM yazılım tuşuna basın



13

**Elle işletim ve
kurma**

13.1 Çalıştırma, Kapatma

13.1 Çalıştırma, Kapatma

Çalıştırma



Referans noktalarının açılması ve bunlara yaklaşılması makineye bağlı olan fonksiyonlardır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

TNC ve makinenin besleme gerilimini çalıştırın. Daha sonra TNC alttaki diyalogu ekrana getirir.

SYSTEM STARTUP

- TNC başlatılır

ELEKTRİK AKIMI KESİNTİSİ



- Elektrik kesintisi olduğuna ilişkin TNC mesajı – Mesajı silin

PLC PROGRAMINI DÖNÜŞTÜRÜN

- TNC'ye ait PLC programı otomatik olarak dönüştürülür

RÖLE İÇİN KUMANDA GERİLİMİ YOK



- Kumanda gerilimini açın. TNC, acil kapatma fonksiyonunu kontrol eder

MANUEL İŞLETİM

REFERANS NOKTALARINI AŞMA



- Referans noktalarını belirtilen sırayla aşın: Her eksen için harici BAŞLAT tuşuna basın veya



- Referans noktalarını istediğiniz sırayla aşın: Referans noktası aşıldıkça her eksen için harici yön tuşuna basın ve basılı tutun



Eğer makineniz esas ölçüm cihazları ile donatılmışsa, referans işaretlerinin aşılması devre dışı kalır. Böylece TNC, kumanda gerilimi açılır açılmaz çalışmaya hazır hale gelir.

TNC, şimdi fonksiyona hazırdır ve işletim türü manuel işletimdir.



Makine eksenlerini izlemek istediğinizde, öncelikle referans noktalarını aşmanız gerekir. Eğer sadece programları değiştirmek veya test etmek isterseniz, kumanda gerilimini açtıktan sonra hemen işletim türü olarak Program kaydetme/değiştirmeyi veya Program testini seçin.

Referans noktaları sonradan aşılabilir. Bunun için, işletim türü manuel işletimdeyken REF. NOK. HAREKETİ yazılım tuşuna basın.

Referans noktasını uzatılmış çalışma düzlemindeyken aşın**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Menüye aktarılmış olan açı değerlerinin, çevirme eksenine ait gerçek açılarla aynı olup olmadığına dikkat edin.

Referans noktalarını aşmadan önce "Çalışma düzlemini çevir" fonksiyonunu devreden çıkarın. Herhangi bir çarpışmanın oluşmamasına dikkat edin. Duruma göre aleti önceden serbest sürün.

TNC, otomatik olarak çevrilen çalışma düzlemini, eğer bu fonksiyon kumandanın kapatılmasında etkin durumdaysa etkinleştirir. Ardından TNC eksenleri, eksen yönü tuşuna basılmasıyla çevrilmiş koordinat sisteminde hareket ettirir. Aleti, daha sonra referans noktalarının üzerinden geçerken, bir çarpışma olmayacak şekilde konumlandırın. Referans noktalarını aşmak için "Çalışma düzlemini çevir" fonksiyonunu devreden çıkarmalısınız, bkz. "Manuel çevirmeyi etkinleştirme", Sayfa 454.



Bu fonksiyonu kullanırken, kesin olmayan ölçüm cihazlarındaki TNC tarafından gösterim penceresinde gösterilen devir eksenleri pozisyonunu onaylamanız gerekir. Gösterilen pozisyon, en sonuncu, kapamadan önceki devir eksenlerinin aktif pozisyonuna uygundur.

Aktif olan fonksiyonlardan biri aktif olduğu sürece NC BAŞLAT tuşunun fonksiyonu yoktur. TNC, ilgili hata mesajını verir.

13.1 Çalıştırma, Kapatma

Kapatma

Kapama sırasındaki veri kaybını önlemek için TNC'nin işletim sistemini seçerek, kapatmanız gerekir:

- İşletim türünü manuel olarak seçin



- Kapatma fonksiyonunu seçmek için tekrar EVET yazılım tuşuna basın
- TNC, bir gösterim penceresinde **NOW IT IS SAFE TO TURN POWER OFF** yazısını gösterirse TNC'ye olan besleme gerilimini kesebilirsiniz

**Dikkat, veri kaybı yaşanabilir!**

TNC'nin keyfi olarak kapatılması veri kaybına neden olabilir!

Kumandayı kapadıktan sonraki SON tuşunu onaylama işleminin, kumandayı yeniden başlatma sağlamasına dikkat edin. Yeniden başlatma sırasında kapatmak da veri kaybına neden olabilir!

13.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

Not



Harici yön tuşları ile hareket ettirilmesi makineye bağlıdır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Makine eksenini yön tuşlarıyla hareket ettirme



- Manuel işletim, işletim türünü seçin



- Harici yön tuşuna basın ve eksen hareket ettiği sürece basılı tutun veya



- Eksen sürekli olarak hareket ettirme: Harici yön tuşlarını basılı tutun ve harici BAŞLAT tuşuna kısa süreliğine basın



- Durma: Harici DURDUR tuşuna basın



Her iki yöntemle birden fazla eksen eş zamanlı hareket ettirebilirsiniz. Eksenleri hareket ettiren beslemeyi F yazılım tuşu ile değiştirin bkz. "S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu", Sayfa 418.

Kademeli konumlandırma

Kademeli konumlandırmada TNC, sizin tarafınızdan belirlenen bir kademe ölçüsü kadar makine eksenine geçer.



- İşletim türü olarak manuel veya el. el çarkını seçin



- Yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın



- Kademeli konumlandırmayı seçme: KADEMELİ yazılım tuşunu AÇIK olarak ayarlayın

KESME =



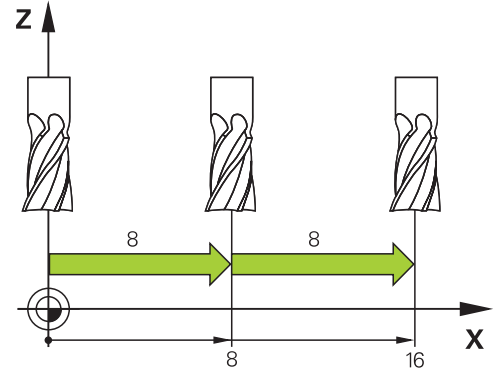
- Kesmeyi mm olarak girin, ENT tuşu ile onaylayın



- Harici yön tuşuna basın: istediğiniz sıklıkta konumlandırın



Bir kesme için maksimum giriş değeri 10 mm'dir.



13.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

Elektronik el çarklarıyla hareket ettirme

TNC, aşağıdaki yeni elektronik el çarkları ile hareket ettirme işlevini destekler:

- HR 520: HR 420'ye bağlantı uyumlu, ekranlı el çarkı, veri aktarımı kablo ile gerçekleşir
- HR 550 FS: Ekranlı el çarkı, veri aktarımı kablosuz gerçekleşir

Bunun dışında TNC, HR 410 (ekransız) ve HR 420 (ekranlı) kablolu el çarklarını da destekler.

**Dikkat, kullanıcı ve el çarkı için tehlike!**

El çarkının tüm bağlantı soketleri, aletsiz çıkarılabilir olsa bile sadece yetkili servis personeli tarafından çıkarılmalıdır!

Makineyi daima sadece el çarkının fişi takılıyken çalıştırın!

Makinenizi el çarkının fişi takılı değilken çalıştırmak istemeniz durumunda makinenin kablosunu prizden çekin ve açık olan prizi bir kapak ile emniyete alın!



Makine üreticisi, HR 5xx el çarkları için ek fonksiyonlar sunabilir. Makine el kitabınıza dikkat edin.



El çarkı bindirme fonksiyonunu sanal eksende kullanmak istiyorsanız HR 5xx el çarkı önerilir bkz. "Sanal alet eksen VT".

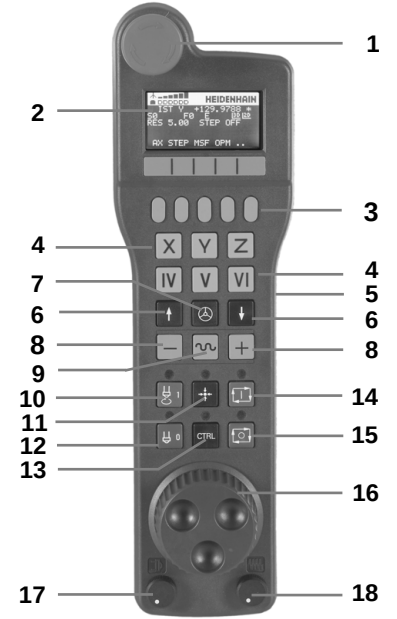
Taşınabilir HR 5xx el çarkları, TNC'nin çeşitli bilgiler gösterdiği bir ekranla donatılmıştır. Böylece el çarkı yazılım tuşları aracılığıyla, referans noktası belirlemek veya M fonksiyonlarını girmek ve işlemek gibi önemli kurulum fonksiyonlarını uygulayabilirsiniz.

El çarkını, el çarkı etkinleştirme tuşu ile etkinleştirdikten sonra artık kumanda paneli üzerinden kumanda mümkün değildir. TNC, bu durumu TNC ekranındaki bir gösterim penceresinde gösterir.



Makine ekseninin hareket ettirilmesi 13.2

- 1 ACİL KAPATMA Tuşu
- 2 Durum göstergesi ve fonksiyonların seçimi için el çarkı ekranı, daha fazla bilgi için: ""
- 3 Yazılım tuşları
- 4 Eksen seçim tuşları makine üreticisi tarafından eksen konfigürasyonuna uygun olarak değiştirilebilir
- 5 Onay tuşu
- 6 El çarkı hassasiyeti tanımı için ok tuşları
- 7 El çarkı etkinleştirme tuşu
- 8 TNC'nin seçilen eksenini hareket ettirdiği yön tuşu
- 9 Yön tuşu için hızlı hareket bindirmesi
- 10 Mili açma (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 11 "NC tümcesi oluştur" tuşu (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 12 Mili kapatma (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 13 Özel fonksiyonlar için CTRL tuşu (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 14 NC başlat (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 15 NC durdur (makineye bağlı fonksiyon; tuş, makine üreticisi tarafından değiştirilebilir)
- 16 El çarkı
- 17 Mil devir potansiyometresi
- 18 Besleme potansiyometresi
- 19 Kablo bağlantısı, HR 550 FS kablosuz el çarkında yoktur



13.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

El çarkı ekranı

- 1 **Sadece HR 550 FS kablosuz el çarkında:** El çarkının takma aygıtında bulunduğu veya kablosuz işletimin aktif olduğuna dair gösterge
- 2 **Sadece HR 550 FS kablosuz el çarkında:** Alan gücü göstergesi, 6 çubuk = maksimum alan gücü
- 3 **Sadece HR 550 FS kablosuz el çarkında:** Akülerin dolum durumu, 6 çubuk = maksimum dolum durumu. Dolum işlemi esnasında soldan sağa doğru bir çubuk hareket eder
- 4 **IST:** Konum göstergesi türü
- 5 **Y+129.9788:** Seçilen eksenin konumu
- 6 *****: STIB (kumanda işletimde); program akışı başlatıldı veya eksen hareket halinde
- 7 **S0:** Güncel mil devri
- 8 **F0:** Seçilen eksen hareket ettiren güncel besleme
- 9 **E:** Hata mesajı oluştu
- 10 **3D:** Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu aktif
- 11 **2D:** Temel devir fonksiyonu aktif
- 12 **RES 5.0:** Aktif el çarkı çözünürlüğü. Bir el çarkı devri sırasında hareket eden eksen yolu, mm/devir (°/devir eksenleri devri) cinsinden
- 13 **STEP ON veya OFF:** Kademeli konumlandırma aktif veya aktif değil. Fonksiyon aktifken TNC ek olarak aktif hareket kademelerini gösterir
- 14 **Yazılım tuşu çubuğu:** Çeşitli fonksiyonların seçimi, altta yer alan bölümlerdeki tanımlama



HR 550 FS kablosuz el çarkının özellikleri



Kablosuz bir bağlantı, birçok olası parazit nedeni ile kablolu bir bağlantıyla aynı düzeyde kullanılabilirlik sunmaz. Bu yüzden el çarkını kullanmadan önce makine civarındaki başka kablosuz kullanıcılar ile herhangi bir parazit meydana gelip gelmediği kontrol edilmelidir. Bu kontrol, mevcut olan telsiz frekansları ve kanallarına dair olmalıdır ve tüm telsiz sistemleri için tavsiye edilir.

HR 550'yi kullanmıyorsanız daima öngörülen el çarkı yuvasına koyun. Böylece kablosuz el çarkının arka tarafındaki temas çubuğu üzerinden, dolum ayarı ve acil kapatma devresine yönelik doğrudan bir temas bağlantısı ile el çarkı akülerinin daima kullanıma hazır olması sağlanır.

Kablosuz el çarkı bir arıza durumunda (telsiz kesintisi, alıcı kalitesinin düşük olması, bir el çarkı bileşeninin arızalı olması) daima acil kapatma ile tepki verir.

HR 550 FS kablosuz el çarkının konfigürasyonu için verilen bilgileri dikkate alın bkz. "HR 550 FS el çarkını konfigüre etme", Sayfa 508

**Dikkat kullanıcı ve makine için tehlike!**

Güvenlik nedenlerinden dolayı kablosuz el çarkını ve el çarkı yuvasını en geç 120 saat işletim süresinden sonra kapatmanız gerekir; böylece TNC tekrar açma esnasında bir fonksiyon testi yapılabilir!

Atölyenizde kablosuz el çarklarına sahip olan birkaç makine kullanmanız durumunda birbirine ait olan el çarkları ve el çarkı yuvalarını birbirine ait oldukları kesin olarak anlaşılabilecek şekilde işaretleyin (örneğin renkli etiket veya numara ile). Kablosuz el çarkı ve el çarkı yuvasındaki işaretler, kullanıcının net bir şekilde görebileceği şekilde yerleştirilmelidir!

Her kullanımdan önce makineniz için doğru kablosuz el çarkının aktif olup olmadığını kontrol edin!

13.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

HR 550 FS kablosuz el çarkı bir akü ile donatılmıştır. El çarkını el çarkı yuvasına (bkz. şekil) koyar koymaz akü dolmaya başlar.

HR 550 FS el çarkını, tekrar doldurmanız gerekmeden akü ile 8 saate kadar kullanabilirsiniz. Ancak kullanmadığınızda el çarkını daima el çarkı yuvasına koymanızı tavsiye ederiz.

El çarkı, el çarkı yuvasına koyulur koyulmaz dahili olarak kablolu işleme geçer. Böylece el çarkını tamamen boşalmış olması durumunda dahi kullanabilirsiniz. Bu işlev kablosuz işletim için de aynıdır.



El çarkının tamamen boşalmış olması durumunda el çarkı yuvasında tekrar tamamen dolması yaklaşık 3 saat sürer.

El çarkı yuvasının temas yerlerini 1, fonksiyonlarının devamlılığını sağlamak için düzenli olarak temizleyin.



Telsiz mesafesinin aktarım alanı oldukça geniştir. Buna rağmen, örneğin büyük makinelerde aktarım alanının sınırına yaklaşmanız durumunda HR 550 FS, fark edilir bir titreşim alarmı ile sizi zamanında uyarır. Bu durumda, telsiz alıcısının entegre edildiği el çarkı yuvasına olan mesafeyi tekrar azaltmanız gerekir.



Dikkat alet ve malzeme için tehlike!

Telsiz mesafenin kesintisiz bir işletimi artık mümkün kılmadığı durumda TNC, otomatik olarak ACİL KAPATMA işlemini tetikler. Bu durum işleme esnasında da meydana gelebilir. El çarkı yuvasına olan mesafeyi mümkün olduğunca düşük tutun ve el çarkını kullanmadığınızda el çarkı yuvasına yerleştirin!

TNC'nin bir ACİL KAPATMA işlemi tetiklemiş olması durumunda el çarkını tekrar etkinleştirmeniz gerekir. Aşağıdaki işlemleri yapın:

- Program kaydetme/düzenleme işletim türünü seçin
 - MOD fonksiyonunu seçin: MOD tuşuna basın
 - Yazılım tuşu çubuğuna geçin
- FONK-
EL ÇARKINI
VERLESTİR

 - Kablosuz el çarkının konfigürasyon menüsünü seçin: KABLOSUZ EL ÇARKINI AYARLA yazılım tuşuna basın
 - **El çarkını başlatın** butonundan kablosuz el çarkını tekrar etkinleştirin
 - Konfigürasyonu kaydedin ve konfigürasyon menüsünden çıkın: **SON** butonuna basın

El çarkının işleme alınması ve konfigürasyonu için MOD işletim türünde ilgili bir fonksiyon mevcuttur bkz. "HR 550 FS el çarkını konfigüre etme", Sayfa 508.

Hareket ettirilecek eksen seçin

X, Y ve Z ana eksenlerinin yanı sıra makine üreticisi tarafından tanımlanabilecek diğer üç eksen doğrudan eksen seçim tuşları aracılığıyla etkinleştirebilirsiniz. Makine üreticiniz sanal eksen VT'yi de doğrudan boş olan eksen tuşlarından bir tanesinin üzerine koyabilir. Sanal eksen VT'nin bir eksen seçme tuşunun üzerinde olmaması durumunda aşağıdakileri uygulayın:

- F1 (**AX**) el çarkı yazılım tuşuna basın: TNC, el çarkı ekranındaki tüm aktif eksenleri gösterir. Şimdi aktif olan eksen yanıp söner
- İsteddiğiniz eksen F1 (->) veya F2 (<-) el çarkı yazılım tuşları ile seçin ve F3 (**OK**) el çarkı yazılım tuşu ile onaylayın

El çarkı hassasiyetini ayarlayın

El çarkı hassasiyeti, bir eksenin el çarkı devri başına hangi yolda hareket edeceğini belirler. Tanımlanabilen hassasiyet ayarları sabittir ve doğrudan el çarkı ok tuşları aracılığıyla seçilebilir (sadece kademe ölçüsü aktif değilken).

Olası hassasiyet ayarları: 0,01/0,02/0,05/0,1/0,2/0,5/1/2/5/10/20 [mm/devir veya derece/devir]

13.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

Eksenleri hareket ettirme



- El çarkını etkinleştirme: HR 5xx üzerindeki el çarkı tuşuna basın: TNC'yi artık sadece HR 5xx üzerinden kumanda edebilirsiniz. TNC, TNC ekranında bilgi metni içeren bir açılır pencere gösterir
- Gerekirse OPM yazılım tuşu aracılığıyla istediğiniz işletim türünü seçin



- Gerekirse onay tuşunu basılı tutun



- El çarkı üzerinde hareket ettirmek istediğiniz eksen seçin. Gerekirse ek eksenleri yazılım tuşları aracılığıyla seçin



- Aktif eksen + yönünde hareket ettirin veya



- Aktif eksen - yönünde hareket ettirin



- El çarkının devre dışı bırakılması: HR 5xx üzerindeki el çarkı tuşuna basın: TNC'yi tekrar kullanım alanından kumanda edebilirsiniz

Potansiyometre ayarları

El çarkını etkinleştirdikten sonra makine kullanım alanı potansiyometreleri de aktif hale gelir. El çarkındaki potansiyometreleri kullanmak isterseniz aşağıdakileri uygulayın:

- HR 5xx'teki CTRL tuşuna ve el çarkına basın. TNC, potansiyometre seçimi için el çarkı ekranında yazılım tuşu menüsünü gösterir
- El çarkı potansiyometrelerini aktif hale getirmek için HW yazılım tuşuna basın

El çarkı potansiyometrelerini etkinleştirdikten sonra el çarkı seçiminden önce makine kumanda paneli potansiyometrelerini tekrar etkinleştirmeniz gerekir. Aşağıdaki işlemleri yapın:

- HR 5xx'teki CTRL tuşuna ve el çarkına basın. TNC, potansiyometre seçimi için el çarkı ekranında yazılım tuşu menüsünü gösterir
- Makinenin kumanda panelindeki potansiyometreleri aktif hale getirmek için KBD yazılım tuşuna basın

Kademeli konumlandırma

Kademeli konumlandırmada TNC, şimdi aktif olan el çarkı eksenini sizin tarafınızdan belirlenen kademe ölçüsü kadar hareket ettirir:

- ▶ F2 (**STEP**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ Kademeli konumlandırmayı etkinleştirin: 3 (**ON**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ İstenen kademe ölçüsünü, F1 veya F2 tuşlarına basarak seçin. İlgili tuş basılı tutarsanız TNC, her ondalık basamak değişiminde sayı adımını 10 kat artırır. CTRL tuşuna tekrar bastığınızda sayı adımını 1'e yükselir. En küçük kademe ölçüsü 0,0001 mm'dir, en büyük kademe ölçüsü 10 mm'dir
- ▶ Seçilen kademe ölçüsünü 4 (**AÇIK**) yazılım tuşu ile devr alın
- ▶ El çarkındaki + veya – tuşu ile aktif el çarkı eksenini ilgili yönde hareket ettirin

Ek fonksiyonları M girme

- ▶ F3 (**MSF**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ F1 (**M**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ İstenen M fonksiyon numarasını, F1 veya F2 tuşlarına basarak seçin
- ▶ Ek fonksiyon M'yi NC Başlat tuşu ile uygulayın

Mil devri S'yi girme

- ▶ F3 (**MSF**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ F2 (**S**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ İstenen devri F1 veya F2 tuşlarına basarak seçin. İlgili tuş basılı tutarsanız TNC, her ondalık basamak değişiminde sayı adımını 10 kat artırır. CTRL tuşuna tekrar bastığınızda sayı adımını 1000'e yükselir
- ▶ Yeni devir S'yi NC Başlat tuşu ile etkinleştirin

13.2 Makine ekseninin hareket ettirilmesi

Besleme F'yi girin

- ▶ F3 (**MSF**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ F3 (**F**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ İstenen beslemeyi F1 veya F2 tuşlarına basarak seçin. İlgili tuşu basılı tutarsanız TNC, her ondalık basamak değişiminde sayı adımını 10 kat artırır. CTRL tuşuna tekrar bastığınızda sayı adımı 1000'e yükselir
- ▶ Yeni besleme F'yi F3 (**AÇIK**) el çarkı yazılım tuşu ile uygulayın

Referans noktası ayarı

- ▶ F3 (**MSF**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ F4 (**PRS**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ Gerekirse referans noktasının yerleştirileceği eksen seçin
- ▶ Eksen, F3 (**AÇIK**) el çarkı yazılım tuşu ile sıfırlayın veya F1 ve F2 el çarkı yazılım tuşları ile istenen değeri ayarlayın ve F3 (**AÇIK**) el çarkı yazılım tuşu ile uygulayın. CTRL tuşuna tekrar bastığınızda kademe sayısı 10'a yükselir

İşletim türünün değiştirilmesi

Kumandanın güncel durumu bir geçişe izin verdiği sürece F4 (**OPM**) el çarkı yazılım tuşu üzerinden el çarkı ile işletim türünü değiştirebilirsiniz.

- ▶ F4 (**OPM**) el çarkı yazılım tuşuna basın
- ▶ El çarkı yazılım tuşları üzerinden istenen işletim türünü seçin
 - MAN: Manuel işletim
 - MDI: El girişi ile konumlandırma
 - SGL: Tekil tümce program akışı
 - RUN: Tümce sırası program akışı

L tümcesini komple oluşturun



Makine üreticiniz "NC tümcesi oluştur" el çarkı tuşunu istediği fonksiyon ile donatabilir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

- El girişi ile konumlandırma işletim türünü seçin
- Gerekirse TNC klavyesindeki ok tuşları ile arkasına yeni L tümcesini eklemek istediğiniz NC tümcesini seçin
- El çarkını etkinleştirin
- "NC tümcesi oluştur" el çarkı tuşuna basın: TNC, MOD fonksiyonu üzerinden seçilen eksen pozisyonlarını içeren tüm L tümcesini ekler

Program akışı işletim türlerindeki fonksiyonlar

Program akışı işletim türlerinde aşağıdaki fonksiyonları uygulayabilirsiniz:

- NC Başlat (NC Başlat el çarkı tuşu)
- NC Durdur (NC Durdur el çarkı tuşu)
- NC Durdur tuşunu onayladıysanız: Dahili durdur (**MOP** ve sonra **Durdur** el çarkı yazılım tuşları)
- NC durdur tuşunu onayladıysanız: Eksenleri manuel olarak hareket ettirin (**MOP** ve sonra **MAN** el çarkı yazılım tuşları)
- Eksenler, bir program kesintisi sırasında manuel hareket ettirildikten sonra tekrar kontura gidin (**MOP** ve sonra **REPO** el çarkı yazılım tuşları). Kumanda, ekran yazılım tuşları üzerinden olana benzer şekilde el çarkı yazılım tuşları ile gerçekleşir, bkz. "Kontura yeniden yaklaşma", Sayfa 485
- Çalışma düzlemini çevir fonksiyonunu açın/kapatın (**MOP** ve sonra **3D** el çarkı yazılım tuşları)

13.3 S mil devri, F beslemesi ve M ek fonksiyonu

Uygulama

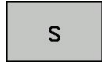
Manuel işletim ve el. el çarkı işletim türlerinde mil devri S'yi, besleme F'yi ve ek fonksiyon M'yi yazılım tuşları üzerinden girin. Ek fonksiyonlarda yer alan "7. programlama: ek fonksiyonları" tanımlayın.



Makine üreticisi, hangi M ek fonksiyonlarını kullanabileceğinizi ve hangisine sahip olduğunuzu belirler.

Değerleri girin

Mil devri S, ek fonksiyon M



► Mil devir girişini seçin: Yazılım tuşu S

S MİL DEVRİ=



► **1000** (mil devri) girin ve harici BAŞLAT tuşuyla uygulayın.

Girilen devri S'yi içeren bir ek fonksiyon M ile mil devrini başlatın. Bir ek fonksiyon M'yi aynı şekilde girebilirsiniz.

Besleme F

Besleme F girişini harici BAŞLAT tuşu yerine ENT tuşu ile onaylayın.

Besleme F için geçerli olan:

- Eğer F=0 ise en küçük besleme **manualFeed** makine parametresinden oluşur
- Girilen besleme **maxFeed** makine parametresinde tanımlanan değeri aşıyorsa makine parametresinde girilen değer geçerli olur
- F, bir akım kesintisinden sonra da korunur

Mil devrini ve beslemeyi değiştirme

Override döner düğmeleri ile mil devri S ve besleme F için ayarlanan değer % 0 ila %150 arasında değişebilir.



Mil devri için Override döner düğmesi, sadece kademesiz mil tahrikli makinelerde geçerlidir.



13.4 3D tarama sistemi olmadan referans noktası ayarı

Not



3D tarama sistemi ile referans noktası ayarı: bkz. "Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği)", Sayfa 442.

Referans noktası ayarında, TNC göstergesi, bilinen bir malzeme pozisyonu koordinatına kaydedilir.

Ön hazırlık

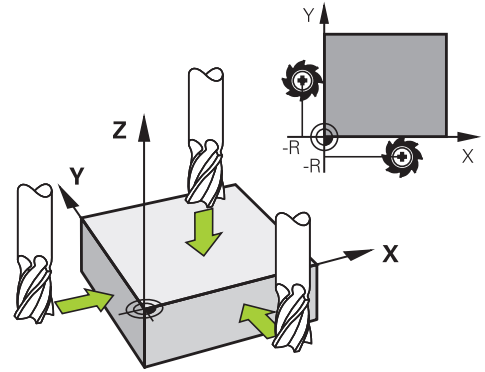
- ▶ Malzemeyi sabitleyin ve ayarlayın
- ▶ Sıfır aletini, bilinen yarıçapla değiştirin
- ▶ TNC'nin gerçek pozisyonları gösterdiğinden emin olun

Referans noktasını eksen tuşları ile ayarlayın



Koruma önlemi

Eğer malzeme yüzeyine sürtünmeye izin verilmiyorsa, malzeme üzerine bilinen d kalınlığında bir levha konur. Referans noktası için d kadar daha büyük olan bir değer girin.



- ▶ **MANUEL İŞLETİM** işletim türünü seçin



- ▶ Aleti, malzemeye temas edene (sürtene) kadar dikkatlice hareket ettirin



- ▶ Eksen seçin

REFERANS NOKTASI BELİRLEME Z=



- ▶ Sıfır aleti, mil eksen: Göstergeyi bilinen malzeme pozisyonuna (örn. 0) getirin veya levhanın d kalınlığını girin. Çalışma düzleminde: Alet yarıçapı dikkate alınır



Kalan eksenler için referans noktalarını aynı şekilde belirleyin.

Kesme ekseninde bir ön ayarlı alet kullanıyorsanız, kesme eksen göstergesini, aletin L uzunluğuna veya $Z=L+d$ toplamına göre belirleyin.

3D tarama sistemi olmadan referans noktası ayarı 13.4



TNC, eksen tuşları üzerinden ayarlanan referans noktasını, otomatik olarak Preset tablosunun 0 satırına kaydeder.

Preset tablosu ile referans noktalarının yönetilmesi

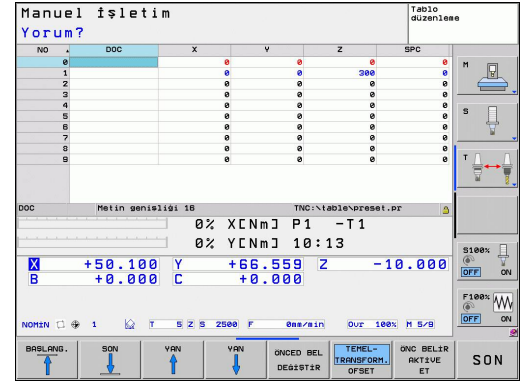


Preset tablosunu mutlaka kullanmalısınız, eğer

- Makineniz devir eksenleri (döner tezgah veya döner düğme) ile donatılmış ise ve eğer Çalışma Düzlemini Çevir fonksiyonu ile çalışıyorsanız
- Makineniz bir başlık değiştirme sistemi ile donatılmış ise
- Bu zamana kadar eski TNC kumandalarında REF'e bağlı sıfır noktası tabloları ile çalıştıysanız
- Farklı eğim konumu ile gerili olan birden fazla malzemeyi düzenlemek isterseniz

Preset tablosu, istediğiniz kadar satır (referans noktası) içerebilir. Dosya büyüklüğü ve işleme hızını optimize etmek için referans noktası yönetimi için kullandığınız sayıda satır kullanmanız gerekir.

Yeni satırları, güvenlik nedeniyle sadece Preset tablosu sonuna ekleyebilirsiniz.



13.4 3D tarama sistemi olmadan referans noktası ayarı

Referans noktalarını Preset tablosuna kaydedin

Preset tablosu **PRESET.PR** ismi ile **TNC:\table** dizininde kayıtlıdır. **PRESET.PR**, **Manuell** ve **El. el çarkı** işletim türünde, ancak **PRESET DEĞİŞTİR** yazılım tuşuna basılmışsa düzenlenebilir.

Preset tablosunun başka bir dizine kopyalanmasına (veri güvenliği için) izin verilir. Makine üreticisi tarafından yazı korumalı satırlar, kopyalanan tablolarda da prensip olarak yazı korumalıdır, yani sizin tarafınızdan değiştirilemez.

Kopyalanan tablodaki satır sayısını prensip olarak değiştirmeyin! Tabloyu tekrar etkinleştirmek isterseniz, bu sorunlara neden olabilir.

Başka bir dizine kopyalanan Preset tablosunu etkinleştirmek için bunları tekrar **TNC:\table** dizinine geri kopyalamanız gerekir.

Referans noktalarını/temel devirleri Preset tablosuna kaydetmek için birden fazla imkanınız vardır:

- Tarama döngüleri üzerinden **Manuel** veya **El. el çarkı** işletim türünde (bakınız Bölüm 14)
- 400 ila 402 ve 410 ila 419 arasındaki tarama döngüleri üzerinden, otomatik işletimde (bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı, Bölüm 14 ve 15)
- Manuel olarak girin (bkz. alttaki tanımlama)



Preset tablosundaki temel devirler, koordinat sistemini, temel devir ile aynı satırda yer alan Preset kadar çevirir.

Referans noktasını ayarlama, hareket eksenleri konumunun, ilgili 3D ROT menüsündeki değerlerle örtüşmesine dikkat edin. Bundan sonra gelen:

- Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu aktif değilken, devir eksenleri pozisyon göstergesi = 0° olmalıdır (gerekirse devir eksenlerini sıfırlayın)
- Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu aktif iken devir eksenleri pozisyon göstergeleri ve 3D KIRMIZI menüye aktarılan açı aynı olmalıdır

Preset tablosundaki 0 satırı, prensip olarak yazmaya karşı korumalıdır. TNC, 0 satırındayken, manuel eksen tuşları veya yazılım tuşu üzerinden en son belirlediğiniz referans noktasını daima kaydeder. Eğer manuel olarak yerleştirilen referans noktası aktifse TNC, durum göstergesinde **PR MAN(0)** metnini gösterir

Referans noktalarını Preset tablosuna manuel kaydedin

Referans noktalarını Preset tablosuna kaydetmek için aşağıdakileri uygulayın



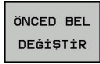
- **MANUEL İŞLETİM** işletim türünü seçin



- Aleti, malzemeye temas edene (sürtene) kadar dikkatlice hareket ettirin veya ilgili adaptörü konumlandırın



- Preset tablosunu gösterin: TNC, Preset tablosunu açar ve imleci aktif tablo satırına kaydeder



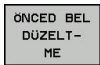
- Preset girişi fonksiyonlarını seçin: TNC, eklenebilen giriş imkanlarını yazılım tuşu çubuğunda gösterir. Giriş imkanları tanımlama: alttaki tabloya bakınız



- Değiştirmek istediğiniz satırı Preset tablosu'nda seçin (satır numarası Preset numarasına uygundur)



- Gerekirse, değiştirmek istediğiniz sütunu (ekseni) Preset tablosunda seçin



- Yazılım tuşu ile eklenebilen giriş imkanlarından birini seçin (aşağıdaki tabloya bakınız)

Fonksiyon**Yazılım tuşu**

Aletin gerçek pozisyonunu (adaptör) yeni referans noktası olarak direkt alın: Fonksiyon, referans noktasını sadece açık renkli alanın yer aldığı eksenle kaydeder



Aletin (adaptörün) gerçek pozisyonuna istenen bir değeri atayın: Fonksiyon, referans noktasını sadece açık renkli alanın yer aldığı eksenle kaydeder. İstediğiniz değeri gösterim penceresinde girin



Tabloda hazır olarak kaydedilen referans noktasını artan şekilde kaydırın: Fonksiyon, referans noktasını sadece açık renkli alanın yer aldığı eksenle kaydeder. İstediğiniz düzeltme değerini ön işarete göre gösterim penceresinde girin. Aktif inç göstergesinde: Değeri inç olarak girin, TNC dahili girilen değeri mm'ye çevirir



13.4 3D tarama sistemi olmadan referans noktası ayarı

Fonksiyon

Yazılım tuşu

Yeni referans noktasını, kinematik hesabını yapmadan direkt girin (eksene özel). Bu fonksiyonu, eğer makineniz bir yuvarlak tezgah ile donatılmış ise ve eğer 0 direkt girişi ile referans noktasını yuvarlak tezgahın ortasına yerleştirmek isterseniz kullanabilirsiniz. Fonksiyon, değeri sadece açık renkli alanın yer aldığı ekseninde kaydeder. İstediğiniz değeri gösterim penceresinde girin. Aktif inç göstergesinde: Değeri inç olarak girin, TNC dahili girilen değeri mm'ye çevirir

GÜNCEL
ALAN
DÜZENLE

TEMEL TRANSFORMASYON/EKSEN OFSETİ görünümünü seçin. TEMEL TRANSFORMASYON standart görünümünde X, Y ve Z sütunları gösterilir. Makineye bağlı ek olarak SPA, SPB ve SPC sütunları gösterilir. Burada TNC temel devri kaydeder (Z alet ekseninde TNC, SPC sütununu kullanır). OFFSET görünümünde Preset'in ofset değerleri gösterilir.

TEMEL-
TRANSFORM.
OFFSET

Şimdi aktif olan referans noktasını seçilebilen tablo satırına kaydedin: Fonksiyon, referans noktasını tüm eksenlerde kaydeder ve ilgili tablo satırını otomatik olarak etkinleştirir. Aktif inç göstergesinde: Değeri inç olarak girin, TNC dahili girilen değeri mm'ye çevirir

ÖNC BELİR
KAYDET

Preset tablosunu düzenleyin

Tablo modundaki düzenleme fonksiyonu	Yazılım tuşu
Tablo başlangıcını seçin	
Tablo sonunu seçin	
Önceki tablo sayfasını seçin	
Sonraki tablo sayfasını seçin	
Preset girişi fonksiyonlarını seçin	
Temel transformasyon/eksen ofseti seçimini göster	
Preset tablonun güncel seçilen referans noktasını etkinleştirin	
Girilebilen satır sayısını tablo sonuna ekleyin (2. yazılım tuşu çubuğu)	
Açık renkli alanı kopyalayın (2. yazılım tuşu çubuğu)	
Kopyalanan alanı ekleyin (2. yazılım tuşu çubuğu)	
Güncel seçili satırı sıfırlayın: TNC, tüm sütunları taşır (2. yazılım tuşu çubuğu)	
Tekil satırları tablo sonuna ekleyin (2. yazılım tuşu çubuğu)	
Tablo sonundaki tekil satırları silin (2. yazılım tuşu çubuğu)	

13.4 3D tarama sistemi olmadan referans noktası ayarı

Preset tablosundaki referans noktasını manuel işletim türünde etkinleştirin



Preset tablosundaki bir referans noktasını etkinleştirmede, TNC, aktif bir sıfır noktası kaydirmasını, yansımayı, dönüşü ve ölçü faktörünü sıfırlar.

Döngü 19, çalışma düzlemini çevir veya PLANLAR fonksiyonu üzerinden programladığınız koordinat hesabı buna karşın aktif kalır.



- **MANUEL İŞLETİM** işletim türünü seçin



- Preset tablosunu gösterin



- Etkinleştirmek istediğiniz referans noktası numarasını seçin veya



- GOTO tuşu üzerinden etkinleştirmek istediğiniz referans noktası numarasını seçin, ENT tuşu ile onaylayın



- Referans noktasını etkinleştirin



- Referans noktasını etkinleştirmeyi onaylayın. TNC, göstereyi ve (eğer tanımlıysa) temel devri kaydeder



- Preset tablosundan çıkın

Preset tablosundaki referans noktasını NC programında etkinleştirin

Program akışı sırasında Preset tablosundaki referans noktalarını etkinleştirmek için Döngü 247'yi kullanın. Döngü 247'de sadece etkinleştirmek istediğiniz referans noktasının numarasını tanımlayın (bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı, Döngü 247 REFERANS NOKTASI BELİRLEMESİ).

3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.5

13.5 3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Genel bakış

Manuel işletim, işletim türünde aşağıdaki tarama sistemi döngüleri kullanıma sunulur:



HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.



TNC'nin, makine üreticisi tarafından 3D tarama sistemlerinin kullanımı için hazırlanmış olması gerekir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Fonksiyon	Yazılım tuşu	Sayfa
Etkin uzunluk kalibre etme		435
Etkin yarıçap kalibre etme		436
Bir düzlem üzerinden temel devrin belirlenmesi		440
Seçilebilen bir eksende referans noktasının ayarlanması		442
Referans noktası olarak köşenin ayarlanması		443
Referans noktası olarak daire merkez noktasının ayarlanması		444
Tarama sistemi verilerinin yönetilmesi		Bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı

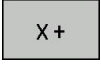
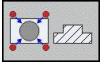


Tarama sistemi tablosu hakkında daha fazla bilgiye, Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı'ndan ulaşabilirsiniz.

13.5 3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Tarama sistemi döngülerindeki fonksiyonlar

Manuel tarama sistemi döngülerinde tarama yönünün veya tarama rutininin seçilebileceği yazılım tuşları gösterilir Hangi yazılım tuşlarının gösterileceği ilgili döngüye bağlıdır:

Yazılım tuşu	Fonksiyon
	Tarama yönünün seçilmesi
	Geçerli gerçek değerin uygulanması
	Deliğin (iç dairenin) otomatik olarak taranması
	Pimin (dış dairenin) otomatik olarak taranması

Delik ve pimin otomatik tarama rutini



Bir otomatik daire taraması fonksiyonunu kullanırsanız TNC, tarama sistemini otomatik olarak ilgili tarama konumuna getirir. Pozisyonların çarpışma olmadan hareket ettirilebileceğine dikkat edin.

Bir deliği veya pimi otomatik olarak taramak için bir tarama rutini kullanmanız durumunda TNC gerekli giriş alanlarını içeren bir form açar.

Formdaki pim ölçümü vedelik ölçümü giriş alanları

Giriş alanı	Fonksiyon
Pim çapı? veya delik çapı?	Tarama elemanının çapı (deliklerde opsiyoneldir)
Güvenlik mesafesi?	Düzlemdeki tarama elemanına olan mesafe
Güvenli yükseklik?	Tarayıcının mil eksen yönünde konumlandırılması (güncel pozisyon dışında)
Başlangıç açısı?	İlk tarama işlemi açısı (0° = ana eksenin pozitif yönü, yani Z mil eksen X+ konumundayken). Diğer tüm tarama açıları tarama noktası sayısından kaynaklanır.
Tarama noktası sayısı?	Tarama işlemi sayısı (3 ila 8)
Açıklık açısı?	Tam daire (360°) veya daire dilimi (açıklık açısı<360°) tarama

3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.5

Tarama sistemini hemen hemen deliğin ortasına (iç daireye) veya pimdeki ilk tarama noktasının yakınına konumlandırıp ilk tarama yönü için yazılım tuşunu seçin. Harici BAŞLAT tuşu ile tarama sistemi döngüsünü başlattığınızda TNC tüm ön konumlandırmaları ve tarama işlemlerini otomatik olarak gerçekleştirir.

TNC tarama sistemini tek tek tarama noktalarına konumlandırır ve bunu yaparken güvenlik mesafesini göz önünde bulundurur. Bir güvenlik yüksekliği tanımladıysanız TNC önceden tarama sistemini mil ekseninde güvenli yüksekliğe konumlandırır.

TNC, pozisyona hareket etmek için tarama sistemi tablosunda tanımlanan **FMAX** beslemesini kullanır. Asıl tarama işlemi, tanımlanan **F** tarama beslemesi ile gerçekleştirilir.



Otomatik tarama rutinine başlamadan önce tarama sistemi için ilk tarama noktasının yakınında ön konumlandırma yapmanız gerekir. Tarama sistemini, tarama yönüne zıt olarak yaklaşık güvenlik mesafesine (tarama sistemi tablosundaki değer + giriş formundaki değer) getirin.

TNC, çapı daha büyük olan bir iç dairede FMAX konumlandırma beslemesi ile tarama sisteminin dairesel bir yolda ön konumlandırmasını yapabilir. Bunun için giriş formuna delik çapını ve ön konumlandırma için bir güvenlik mesafesi girin. Tarama sistemini, delikte duvarın yanına güvenlik mesafesi civarına konumlandırın. Ön konumlandırma sırasında ilk tarama işleminin başlangıç açısına dikkat edin (TNC, 0°'de pozitif ana eksen yönünde tarama yapar).

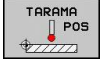
13.5 3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Tarama sistemi döngüsünü seçin

- Manuel işletim ve el. el çarkı işletim türünü seçin



- Tarama fonksiyonlarını seçin: TARAMA FONKSİYONU yazılım tuşuna basın. TNC, başka yazılım tuşları da gösterir: Bkz. Genel Bakış Tablosu



- Tarama sistemi döngüsü seçin: Örn. TARAMA POS yazılım tuşuna basın; TNC ekranda ilgili menüyü gösterir



Manuel bir tarama fonksiyonu seçerseniz TNC tüm gerekli bilgilerin gösterildiği bir form açar. Formun içeriği ilgili fonksiyona bağlıdır.

Bazı alanlara siz de değerler girebilirsiniz. İsteddiğiniz giriş alanına geçmek için ok tuşlarını kullanın.

Fare imlecini sadece düzenlenebilir olan alanlara konumlandırabilirsiniz. Düzenlenemeyen alanlar gri renkte gösterilir.

3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.5

Tarama sistemi döngüleri ölçüm değerlerinin kaydedilmesi



TNC'nin bu fonksiyon için üretici tarafından hazırlanmış olması gerekir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

TNC, istenilen bir tarama sistemi döngüsünü uyguladıktan sonra KAYDI DOSYAYA YAZ yazılım tuşunu gösterir. Yazılım tuşuna basmanız durumunda TNC, etkin olan tarama sistemi döngüsünün güncel değerlerini kaydeder.

Ölçüm sonuçlarını kaydetmeniz halinde TNC, TCHPRMAN.TXT metin dosyasını oluşturur. **fn16DefaultPath** makine parametresinde bir yol ve belirlememiş olmanız durumunda TNC, TCHPRMAN.TXT dosyasını **TNC:** ana dizininde kaydeder.



KAYDI DOSYAYA YAZ yazılım tuşuna bastığınızda TCHPRMAN.TXT dosyası **Programlama** işletim türünde seçilmemelidir. Aksi halde TNC bir hata mesajı verir.

TNC, ölçüm değerlerini sadece TCHPRMAN.TXT dosyasına yazar. Arka arkaya birkaç tarama sistemi döngüsü uygular ve bunların ölçüm değerlerini kaydetmek isterseniz tarama sistemi döngüleri arasında TCHPRMAN.TXT dosyasının içeriğini, dosyayı kopyalayarak veya adını değiştirerek kaydetmeniz gerekir.

TCHPRMAN.TXT dosyasının format ve içeriğini makine üreticisi belirler.

13.5 3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması



Bu fonksiyonu, malzeme koordinat sisteminde ölçüm değerleri kaydetmek istediğinizde kullanın. Makineye sabit bir koordinat sisteminde (REF koordinatları) ölçüm değerleri kaydetmek isterseniz PRESET TABLOSUNA KAYIT bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması", Sayfa 433 yazılım tuşunu kullanın .

TNC, herhangi bir tarama sistemi döngüsünün gerçekleştirilmesinden sonra SIFIR NOKTASI TABLOSUNA KAYIT yazılım tuşu ile ölçüm değerlerini sıfır noktası tablosuna yazabilir:

- ▶ Herhangi bir tarama fonksiyonunu uygulayın
- ▶ Referans noktasının istenilen koordinatlarını, ilgili giriş alanlarına girin (Bu durum uygulanan tarama sistemi döngüsüne bağlıdır)
- ▶ **Tablodaki numara** = giriş alanında sıfır noktası numarasını girin
- ▶ SIFIR NOKTASI TABLOSUNA KAYIT yazılım tuşuna basın. TNC, sıfır noktasını girilen numara altında sıfır noktası tablosuna kaydeder

3D tarama sisteminin kullanılması (Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.5

Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması



Bu fonksiyonu, makineye sabit bir koordinat sisteminde (REF koordinatları) ölçüm değerleri kaydetmek istediğinizde kullanın. Malzeme koordinat sisteminde ölçüm değerleri kaydetmek istediğinizde SIFIR NOKTASI TABLOSUNA KAYITbkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması", Sayfa 432 yazılım tuşunu kullanın.

TNC, herhangi bir tarama sistemi döngüsünün gerçekleştirilmesinden sonra PRESET TABLOSUNA KAYIT yazılım tuşu ile ölçüm değerlerini preset tablosuna yazabilir. Ardından, ölçüm değerleri makineye sabit olan koordinat sistemi (REF koordinatları) baz alınarak kaydedilir. Preset tablosu PRESET.PR ismi ile TNC:\table\ dizininde kayıtlıdır.

- ▶ Herhangi bir tarama fonksiyonunu uygulayın
- ▶ Referans noktasının istenilen koordinatlarını, ilgili giriş alanlarına girin (Bu durum uygulanan tarama sistemi döngüsüne bağlıdır)
- ▶ **Tablodaki numara:** giriş alanında preset numarasını girin
- ▶ PRESET TABLOSUNA KAYIT yazılım tuşuna basın: TNC, sıfır noktasını preset tablosuna girilen numara altında kaydeder

13.6 3D tarama sistemlerinin kalibre edilmesi(Touch probe functions yazılım seçeneği)

13.6 3D tarama sistemlerinin kalibre edilmesi(Touch probe functions yazılım seçeneği)

Giriş

Bir 3D tarama sisteminin gerçek kumanda noktasını kesin olarak belirleyebilmek için tarama sisteminin kalibrasyonunu yapmalısınız, aksi halde TNC kesin ölçüm sonuçları tespit edemez.



Tarama sistemini şu durumlarda daima kalibre edin:

- Çalıştırma
- Tarama piminin kırılması
- Tarama pimi değişimi
- Tarama beslemesinin değişimi
- Örneğin makinenin ısınmasından kaynaklanan düzensizlikler
- Etkin alet ekseninin değiştirilmesi

Kalibrasyon işleminden sonra OK yazılım tuşuna bastığınızda aktif tarama sisteminin kalibrasyon değerleri devralınır. Böylece, güncellenen alet bilgileri hemen geçerlilik kazanır; yeni bir alet çağrısına gerek kalmaz.

Kalibrasyon esnasında TNC, tarama piminin "etkin" uzunluğunu ve tarama bilyesinin "etkin" yarıçapını tespit eder. 3D tarama sistemini kalibre etmek için makine tezgahının üzerine yüksekliği ve yarıçapı bilinen bir ayar pulu veya pim gerdirin.

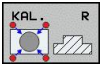
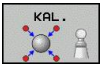
TNC, uzunluk kalibrasyonuna ve yarıçap kalibrasyonuna yönelik kalibrasyon döngüleri içerir.

► TARAMA FONKSİYONU yazılım tuşunu seçin.



- Kalibrasyon döngülerinin gösterilmesi: TS KALIBR yazılım tuşuna basın.
- Kalibrasyon döngüsünü seçin

TNC'nin kalibrasyon döngüleri

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Sayfa
	Uzunluğun kalibre edilmesi	435
	Kalibrasyon puluyla yarıçapın ve ortadan kaydırmanın tespit edilmesi	436
	Pim veya kalibrasyon mandreliyle yarıçapın ve ortadan kaydırmanın tespit edilmesi	436
	Kalibrasyon bilyesiyle yarıçapın ve ortadan kaydırmanın tespit edilmesi	436

3D tarama sistemlerinin kalibre edilmesi(Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.6

Etkin uzunluğu kalibre etme

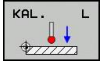


HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.

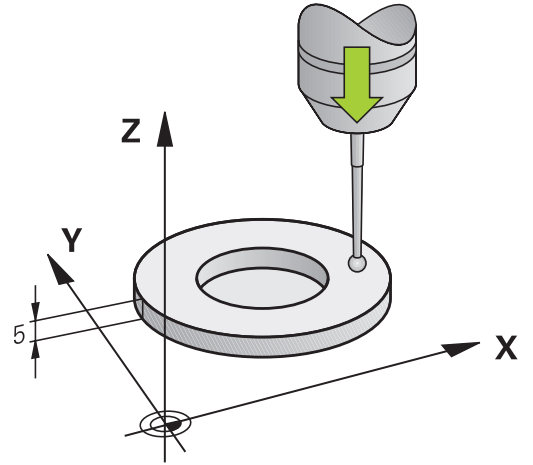


Tarama sisteminin etkili uzunluğu daima alet referans noktasına dayanır. Genelde makine üreticisi alet referans noktasını mil burnunun üzerine koyar.

- Mil ekseninde referans noktasını, makine tezgahı için şu şekilde ayarlayın: $Z=0$.



- Tarama sistemi uzunluğu için kalibrasyon fonksiyonunun seçilmesi: KAL. L yazılım tuşuna basın. TNC, giriş alanları içeren bir menü penceresi açar
- Uzunluk için referans: Ayar pulu yüksekliğini girin
- Yeni kal. mil açısı: Kalibrasyonun gerçekleştirildiği mil açısı. TNC, giriş olarak tarama sistemi tablosundan alınan CAL_ANG değerini kullanır. TNC, değeri değiştirme ihtimalinize karşı kalibrasyon sırasında değeri tarama sistemi tablosuna kaydeder.
- Tarama sistemini, ayar pulu yüzeyine çok yakın bir şekilde hareket ettirin
- Gerekli durumda hareket yönünü değiştirin: Yazılım tuşu ve ok tuşları üzerinden seçin
- Yüzey taraması: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- Sonuçları kontrol edin (gerekirse değerleri değiştirin)
- Değerleri uygulamak için OK yazılım tuşuna basın
- Kalibrasyon fonksiyonunu sonlandırmak için SON yazılım tuşuna basın



13.6 3D tarama sistemlerinin kalibre edilmesi(Touch probe functions yazılım seçeneği)

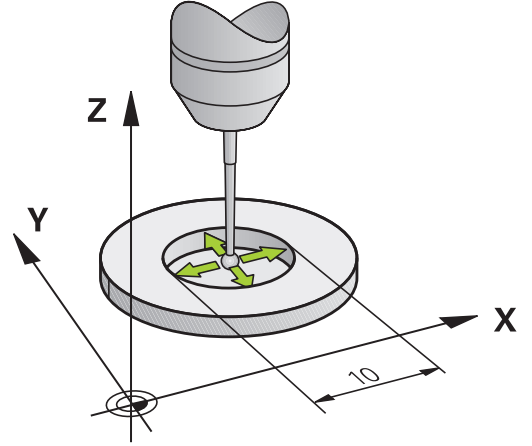
Etkin yarıçapın kalibre edilmesi ve tarama sistemi odak kaydırmasının dengelenmesi



HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.



Ortadan kaydırmayı sadece buna uygun tarama sistemleriyle belirleyebilirsiniz.
Bir dış kalibrasyon gerçekleştirdikten sonra tarama sistemini kalibrasyon bilyesinin veya kalibrasyon mandrelinin üzerine ön konumlandırmanız gerekir. Tarama pozisyonlarına çarpışma olmadan hareket edilebilmesine dikkat edin.



TNC tarama bilyesi yarıçapının kalibrasyonu sırasında otomatik bir tarama rutini gerçekleştirir. İlk geçişte TNC kalibrasyon yüzüğünün veya pimin ortasını tespit eder (kaba ölçüm) ve tarama sistemini merkeze konumlandırır. Ardından, asıl kalibrasyon işleminde (hassas ölçüm) tarama bilyesinin yarıçapı tespit edilir. Tarama sistemiyle tersine ölçüm de yapılabilir, ek bir geçişle ortadan kayma tespit edilir.

Tarama sisteminizin yönlendirilebilir olup olmadığı ve yönlendirilme biçimi, halihazırda HEIDENHAIN tarama sistemleri tarafından önceden tanımlanmıştır. Diğer tarama sistemleri makine üreticisi tarafından konfigüre edilir.

Tarama sistemi ekseninde mil eksenine tam olarak örtüşmez. Kalibrasyon fonksiyonu tarama sistemi eksenine mil eksenine arasındaki kaydırmayı tersine ölçüm (180° döndürme) ile bulabilir ve hesaplama yoluyla dengeleyebilirsiniz.

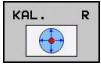
3D tarama sistemlerinin kalibre edilmesi(Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.6

Tarama sisteminizin nasıl yönlendirilebileceğine bağlı olarak kalibrasyon rutini farklı şekillerde yürütülür.

- Yönlendirme yapılamıyor veya sadece bir yönde yapılabilir: TNC, bir kaba ve bir hassas ölçüm yapar ve etkin tarama bilyesi yarıçapını tespit eder (tool.t'deki R sütunu)
- İki yönde yönlendirme yapılabilir (ör. HEIDENHAIN kablolu tarama sistemi): TNC bir kaba ve bir hassas ölçüm yapar, tarama sistemini 180° döndürür ve ek olarak dört tarama rutini gerçekleştirir. Tersine ölçüm yoluyla yarıçapın yanı sıra ortadan kaydırma (CAL_OF in tchprobe.tp) da tespit edilir.
- İstenildiği gibi yönlendirme yapılabilir (ör. HEIDENHAIN kızılötesi tarama sistemi): Tarama rutini: bkz. "İki yönde yönlendirme yapılabilir"

Kalibrasyonu kalibrasyon yüzüğü ile manuel olarak yaptığınızda aşağıdaki adımları uygulayın:

- Tarama bilyesini, manuel işletim türünde ayar pulunun deliğine konumlandırın



- Kalibrasyon fonksiyonunun seçilmesi: KAL. R yazılım tuşuna basın
- Ayar yüzüğünün çapını girin
- Güvenlik mesafesini girin
- Yeni kal. mil açısı: Kalibrasyonun gerçekleştirildiği mil açısı. TNC, giriş olarak tarama sistemi tablosundan alınan CAL_ANG değerini kullanır. TNC, değeri değiştirme ihtimalinize karşı kalibrasyon sırasında değeri tarama sistemi tablosuna kaydeder.
- Tarama: harici BAŞLAT tuşuna basın. 3D tarama sistemi, otomatik bir tarama rutiniyle tüm gerekli noktaları tarar ve etkin tarama bilyesi yarıçapını hesaplar. Tersine ölçüm mümkünse TNC ortadan kaydırmayı hesaplar
- Sonuçları kontrol edin (gerekirse değerleri değiştirin)
- Değerleri uygulamak için OK yazılım tuşuna basın
- Kalibrasyon fonksiyonunu sonlandırmak için SON yazılım tuşuna basın

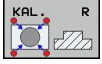


Tarama bilyesi odak kaydırmasını belirlemek için TNC'nin makine üreticisi tarafından hazırlanmış olması gerekir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

13.6 3D tarama sistemlerinin kalibre edilmesi(Touch probe functions yazılım seçeneği)

Bir pimle ya da kalibrasyon mandreliyle manuel kalibrasyon yaparken aşağıdaki adımları uygulayın:

- ▶ Manuel işletimde tarama bilyesini kalibrasyon mandrelinin üzerine konumlandırın



- ▶ Kalibrasyon fonksiyonunun seçilmesi: KAL. R yazılım tuşuna basın
- ▶ Pimin çapını girin
- ▶ Güvenlik mesafesini girin
- ▶ Yeni kal. mil açısı: Kalibrasyonun gerçekleştirildiği mil açısı. TNC, giriş olarak tarama sistemi tablosundan alınan CAL_ANG değerini kullanır. TNC, değeri değiştirme ihtimalinize karşı kalibrasyon sırasında değeri tarama sistemi tablosuna kaydeder.
- ▶ Tarama: harici BAŞLAT tuşuna basın. 3D tarama sistemi, otomatik bir tarama rutiniyle tüm gerekli noktaları tarar ve etkin tarama bilyesi yarıçapını hesaplar. Tersine ölçüm mümkünse TNC ortadan kaydırmayı hesaplar
- ▶ Sonuçları kontrol edin (gerekirse değerleri değiştirin)
- ▶ Değerleri uygulamak için OK yazılım tuşuna basın
- ▶ Kalibrasyon fonksiyonunu sonlandırmak için SON yazılım tuşuna basın



Tarama bilyesi odak kaydırmasını belirlemek için TNC'nin makine üreticisi tarafından hazırlanmış olması gerekir.

Makine el kitabınıza dikkat edin.

Kalibrasyon değerlerini göstermek

TNC, alet tablosundaki tarama sisteminin etkili uzunluğunu ve etkili yarıçapını kaydeder. TNC, tarama sistemi ortadan kaydırmasını tarama sistemi tablosuna, **CAL_OF1** (ana eksen) ve **CAL_OF2** (yan eksen) sütunlarına kaydeder. Kayıtlı değerleri göstermek için tarama sistemi tablosu yazılım tuşuna basın.



Tarama sistemini kullandığınızda, bir tarama sistemi döngüsünü otomatik veya manuel işletimde çalıştırmak isteyip istemediğinize bağlı olursunuz, doğru alet numarasının etkin olmasına dikkat edin.



Tarama sistemi tablosu hakkında daha fazla bilgiye, Döngü Programlaması Kullanıcı El Kitabı'ndan ulaşabilirsiniz.

Tablo düzenleme							Program Testi
NO	TYPE	CAL_OF1	CAL_OF2	CAL_ANG	F	FMAX	DIST
1	TS120	0	0	0	500	+2000	10
2	TS120	0	0	0	500	+2000	10

3D tarama sistemiyle malzemenin eğik konumunu dengeleyin 13.7 (Touch probe functions yazılım seçeneği)

13.7 3D tarama sistemiyle malzemenin eğik konumunu dengeleyin (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Giriş



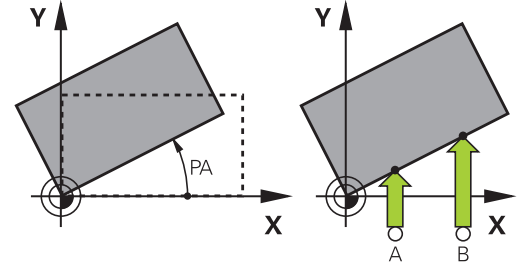
HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.

TNC, malzemenin dengesiz bir şekilde gerdirilmiş olmasını hesaplayarak bir "temel devir" ile dengeler.

Bunun için TNC dönme açısını, bir malzeme yüzeyinin, işleme düzleminin açı referans eksenine ile kapsayacağı açının üzerine yerleştirir. Bakınız sağdaki resim.

TNC, temel devri alet eksenine bağlı olarak Preset tablosunun SPA, SPB ya da SPC sütunlarına kaydeder.

Temel devri tespit etmek için malzemenizin bir yan yüzeyindeki iki noktayı tarayın. Noktaları hangi sırayla taradığınız önemsizdir. Temel devri delikler veya pimler yoluyla da tespit edebilirsiniz.



Malzeme dengesizliğini ölçmek için tarama yönünü daima açı referans eksenine dikey olarak seçin.

Program akışında temel devrin doğru hesaplanması için birinci hareket serisinde, işleme düzleminin her iki koordinatlarını da programlamanız gerekir.

Temel devri, PLANE fonksiyonu ile birlikte de kullanabilirsiniz. Bu durumda önce temel devir, ardından da PLANE fonksiyonu etkinleştirilmelidir.

Bir temel devri malzemeyi taramadan da etkinleştirebilirsiniz. Bunun için temel devir menüsüne bir değer girip TEMEL DEVRI AYARLA yazılım tuşuna basın.

13.7 3D tarama sistemiyle malzemenin eğik konumunu dengeleyin (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Temel devrin bulunması



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA DÖN. yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini birinci tarama noktasının yakınında pozisyonlandırın
- ▶ Tarama yönünü aç referans eksenine dikey seçin: Ekseni ve yönü yazılım tuşu üzerinden seçin
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini ikinci tarama noktasının yakınında pozisyonlandırın
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın. TNC, temel devri tespit eder ve açığı **Dönme açısı** diyalogundan sonra gösterir
- ▶ Temel devri etkinleştirme: TEMEL DEVRI AYARLA yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırma: SON yazılım tuşuna basın

Preset tablosunda temel devri kaydedin

- ▶ Tarama işleminden sonra Preset numarasını, TNC'nin etkin temel devri kaydedeceği **Tablo numarası**: giriş alanına girin
- ▶ Temel devri preset tablosuna kaydetmek için TEMEL DEV. PRESET TABLOSUNA yazılım tuşuna basın.

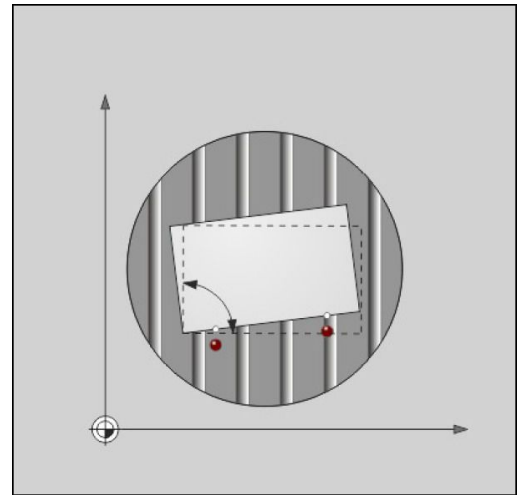
Eğik malzeme konumlarını tezgah dönüşü yoluyla dengeleyin

- ▶ Tespit edilen eğik konumları, döner tezgahı konumlandırarak dengeleyin, tarama işleminden sonra şu yazılım tuşuna basın: DÖNER TEZGAHI DENGELE



Tezgah dönüşü öncesinde tüm eksenleri hiçbir çarpışma meydana gelmeyecek şekilde ön konumlandırın. TNC, tezgah dönüşü öncesinde ek bir uyarı mesajı verir.

- ▶ Döner tezgah eksenindeki referans noktasını ayarlama isterseniz TEZGAH DÖNÜŞÜNÜ AYARLA yazılım tuşuna basın.
- ▶ Döner tezgahın eğik konumunu preset tablosunun istediğiniz bir satırına da kaydedebilirsiniz. Bunun için TEZG. DÖN. PRESET TABLOSUNA yazılım tuşuna basın. TNC, açığı döner tezgahın ofset sütununa (ör. C eksenini için C_OFFS sütununa) kaydeder. Gerekirse bu sütunun gösterilmesi için BASIS-TRANSFORM./OFFSET yazılım tuşuyla preset tablosundaki görünümü değiştirmelisiniz.

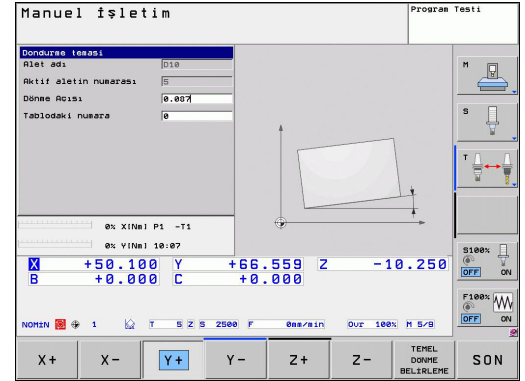


3D tarama sistemiyle malzemenin eğik konumunu dengeleyin 13.7 (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Temel devir göstergeleri

TARAMA DÖN. fonksiyonunu seçerseniz TNC, **dönme açısı** diyalogunda etkin temel devir açısını gösterir. Ayrıca, dönme açısı ilave durum göstergesinde (DURUM POZ.) de gösterilir.

TNC'nin makine eksenlerini temel devrine göre hareket ettirmesi durumunda durum göstergesinde temel devir için bir sembol gösterilir.



Temel devri kaldırın

- Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA DÖN. yazılım tuşuna basın
- Dönme açısını "0" olarak girin, TEMEL DEVİR AYARI yazılım tuşuyla devralın
- Tarama fonksiyonunu sonlandırma: Yazılım tuşuna basın

13.8 Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

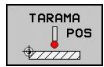
13.8 Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Genel bakış

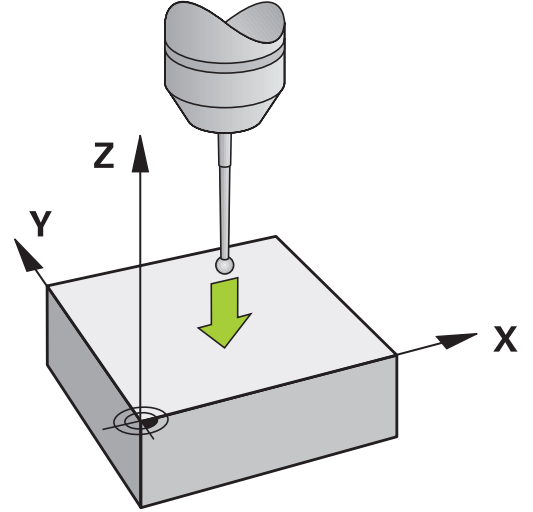
Ayarlanmış malzemede referans noktasını belirleme ile ilgili fonksiyonları aşağıdaki yazılım tuşları ile seçersiniz:

Yazılım tuşu	Fonksiyon	Sayfa
	Herhangi bir eksende referans noktasının ayarlanması	442
	Referans noktası olarak köşenin ayarlanması	443
	Referans noktası olarak daire merkez noktasının ayarlanması	444
	Referans noktası olarak orta eksen	444

Herhangi bir eksende referans noktasının ayarlanması



- Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA POZ yazılım tuşuna basın
- Tarama sistemini tarama noktasının yakınına konumlandırın
- Referans noktasının getirileceği tarama yönünü ve aynı zamanda referans noktasını seçin, örn. Z yönünde Z'nin taranması: Yazılım tuşu üzerinden seçin
- Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- **Referans noktası:** Olması gereken koordinatları girin, REFERANS NOKTASI AYARI yazılım tuşu ile devralın, bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması", Sayfa 432
- Tarama fonksiyonunu sonlandırma: END yazılım tuşuna basın



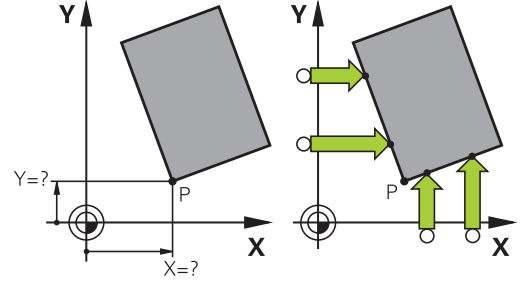
HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.

Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.8

Referans noktası olarak köşe



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA K yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini, ilk malzeme kenarında birinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü seçin: Yazılım tuşu üzerinden seçin
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini, aynı kenarda ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini, ilk malzeme kenarında ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü seçin: Yazılım tuşu üzerinden seçin
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini, aynı kenarda ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- ▶ **Referans noktası:** Referans noktasının her iki koordinatını menü penceresine girin, REFERANS NOKTASI AYARI yazılım tuşuyla devralın ya da bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması", Sayfa 433)
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırma: SON yazılım tuşuna basın



HEIDENHAIN, sadece HAIDENHAIN tarama sistemleri kullanılması durumunda tarama döngülerinin fonksiyonu için sorumluluk üstlenir.



İki doğrunun kesişim noktasını delikler veya pimler yoluyla da tespit edebilir ve referans noktası olarak ayarlayabilirsiniz. Ancak, aynı tarama fonksiyonundan doğru başına sadece ikisiyle (ör. iki delikle) tarama yapılabilir.

"Referans noktası olarak köşe" tarama döngüsü, iki doğrunun açılarını ve kesişim noktasını tespit eder. Döngüyle, referans noktası ayarlamadan yanı sıra temel devri de etkinleştirebilirsiniz. Bu amaçla TNC, temel devri etkinleştirmek için hangi doğrunun kullanılacağına karar vermenizi sağlayan iki yazılım tuşu sunar. ROT 1 yazılım tuşuyla birinci doğrunun açısını, ROT 2 yazılım tuşuyla da ikinci doğrunun açısını temel devir olarak etkinleştirebilirsiniz.

Döngüde temel devri etkinleştirmek isterseniz bunu mutlaka referans noktasını ayarlamadan önce yapmalısınız. Referans noktasını ayarlayıp bir sıfır noktası veya preset tablosuna yazdıktan sonra ROT 1 ve ROT 2 tuşları artık görüntülenmez.

13.8 Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Referans noktası olarak daire merkez noktası

Referans noktası olarak delik, daire cebi, dolu silindir, tıpa ve daire şeklinde adaların merkez noktasını ayarlayabilirsiniz.

İç daire:

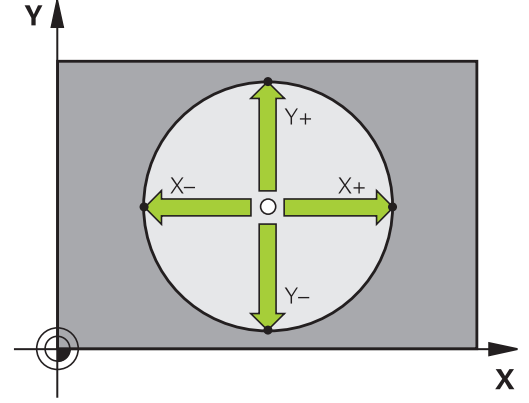
TNC, dairenin iç duvarını her dört koordinat eksen yönünde de tarar.

Kesintili dairelerde (yaylar) tarama yönünü istediğiniz gibi seçebilirsiniz.

- Tarama bilyesini yaklaşık olarak daire merkezinde konumlandırın



- Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA CC yazılım tuşunu seçin
- Tarama rutini için tarama yönünü veya yazılım tuşunu seçin
- Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın. Tarama sistemi seçilen yönde dairenin iç duvarını tarar. Otomatik bir tarama rutini kullanmıyorsanız bu işlemi tekrarlamanız gerekir. Üçüncü tarama işleminden sonra orta noktayı hesaplayabilirsiniz (dört tarama noktası önerilir).
- Tarama işlemini sonlandırın, değerlendirme menüsüne geçin: DEĞERLENDİRME yazılım tuşuna basın
- **Referans noktası:** Daire merkezinin her iki koordinatını da menü penceresine girin, REF. NOK. AYARLA yazılım tuşu ile devralın veya değerleri bir tabloya yazın (bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması", Sayfa 432 ya da bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması", Sayfa 433)
- Tarama fonksiyonunu sonlandırma: SON yazılım tuşuna basın



TNC, halihazırda dış veya iç daireleri üç tarama noktasıyla hesaplayabilir (örneğin daire parçalarında). Daireleri dört tarama noktasıyla tararsanız daha doğru sonuçlar elde edersiniz. Mümkünse tarama sistemini olabildiğince ortalayarak ön konumlandırın.

Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.8

Dış daire:

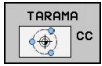
- Tarama bilyesini dairenin dışında birinci tarama noktasının yakınına konumlandırın
- Tarama yönünü seçin: İlgili yazılım tuşunu seçin
- Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın. Otomatik bir tarama rutini kullanmıyorsanız bu işlemi tekrarlamanız gerekir. Üçüncü tarama işleminden sonra orta noktayı hesaplayabilirsiniz (dört tarama noktası önerilir).
- Tarama işlemini sonlandırın, değerlendirme menüsüne geçin: DEĞERLENDİRME yazılım tuşuna basın
- **Referans noktası:** Referans noktasının koordinatlarını girin, REF. NOK. AYARLAMA yazılım tuşu ile devralın veya değerleri bir tabloya yazın (bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması", Sayfa 432, ya da bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması", Sayfa 433)
- Tarama fonksiyonunu sonlandırma: SON yazılım tuşuna basın

Taramadan sonra TNC, daire merkez noktasının güncel koordinatlarını ve daire yarıçapı PR'yi gösterir.

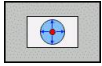
Dört delik/daire pimi yoluyla referans noktasının belirlenmesi

İkinci yazılım tuşu çubuğunda referans noktasının birden fazla delik veya daire pimi yoluyla ayarlanabilmesini sağlayan bir yazılım tuşu bulunur. Taranacak iki veya daha fazla elemanın kesişim noktasını referans noktası olarak ayarlayabilirsiniz.

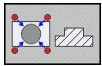
Deliklerin/daire pimlerinin kesişim noktası için tarama fonksiyonunu seçme:



- Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA CC yazılım tuşuna basın



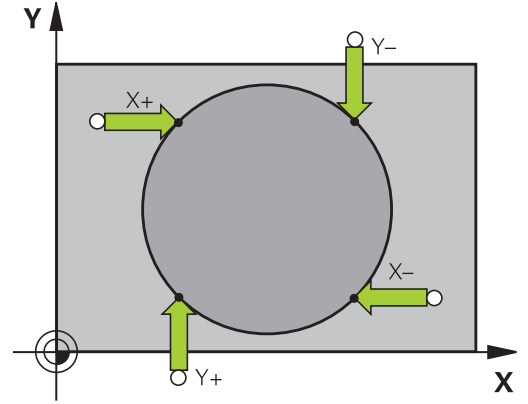
- Delik otomatik olarak taranacaktır: Yazılım tuşu aracılığıyla belirleyin



- Daire pimleri otomatik olarak taranacaktır: Yazılım tuşu aracılığıyla belirleyin

Tarama sistemi yaklaşık olarak deliğin ortasına veya daire pimindeki birinci tarama noktasının yakınına ön konumlandırın. TNC, NC başlat tuşuna basılmasından sonra daire noktalarını otomatik olarak tarar.

Ardından tarama sistemini bir sonraki deliğe doğru hareket ettirin ve onu da aynı şekilde tarayın. Referans noktası belirlemesi için tüm delikler taranana kadar bu işlemi tekrarlayın.



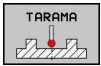
13.8 Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Referans noktasını birden fazla deliğin kesişim noktasında ayarlama:

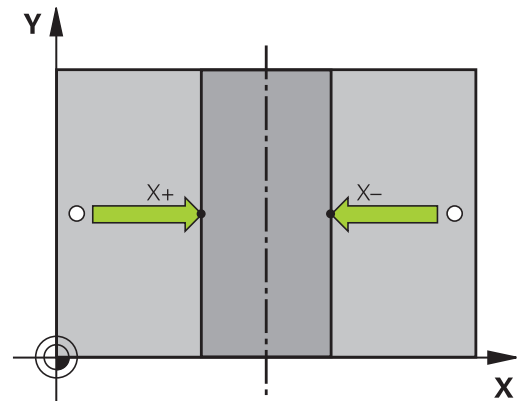
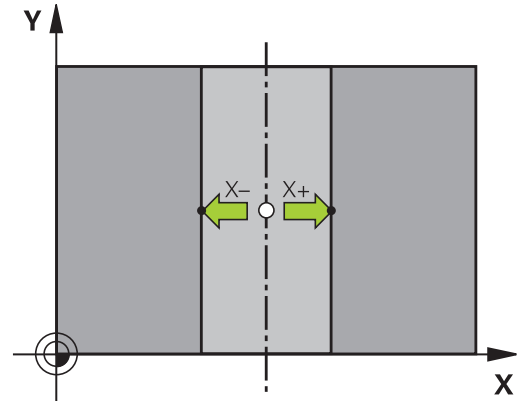


- ▶ Tarama sistemini yaklaşık olarak deliğin ortasında ön konumlandırın.
- ▶ Delik otomatik olarak taranacaktır: Yazılım tuşu aracılığıyla belirleyin
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın. Tarama sistemi daireyi otomatik olarak tarar
- ▶ Geri kalan elemanlar için işlemi tekrarlayın
- ▶ Tarama işlemini sonlandırın, değerlendirme menüsüne geçin: DEĞERLENDİRME yazılım tuşuna basın
- ▶ **Referans noktası:** Daire merkezinin her iki koordinatını da menü penceresine girin, REF. NOK. AYARLA yazılım tuşu ile devralın veya değerleri bir tabloya yazın (bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması", Sayfa 432 ya da bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması", Sayfa 433)
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırma: END yazılım tuşuna basın

Referans noktası olarak orta eksen



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini birinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü yazılım tuşu ile seçin
- ▶ Tarama: NC başlat tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini ikinci tarama noktasının yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama: NC başlat tuşuna basın
- ▶ **Referans noktası:** Menü penceresinde referans noktasının koordinatlarını girin, REF. NOK. AYARLA yazılım tuşuyla devralın veya değeri bir tabloya yazın (bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması", Sayfa 432, veya bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması", Sayfa 433).
- ▶ Tarama fonksiyonunu sonlandırma: SON tuşuna basın



Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.8

3D tarama sistemi ile malzeme ölçümü

Malzemede basit ölçümler yapmak için de tarama sistemini manuel ve el. el çarkı işletim türlerinde kullanabilirsiniz. Daha kompleks ölçüm görevleri için sayısız programlanabilir tarama döngüleri sunulur (bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı, Bölüm 16, İşleme parçasının otomatik olarak kontrol edilmesi). 3D tarama sistemi ile şunları belirleyebilirsiniz:

- Konum koordinatlarını ve buna dayanarak da
- Çalışma parçasındaki ölçüm ve açı

Ayarlanmış malzemede bir konum koordinatının belirlenmesi



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA POZ yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini tarama noktasının yakınına konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü ve aynı zamanda koordinatın dayanacağı eksenini seçin: İlgili yazılım tuşunu seçin.
- ▶ Tarama işlemini başlatın: Harici BAŞLAT tuşuna basın

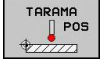
TNC, tarama noktasının koordinatını referans noktası olarak gösterir.

Çalışma düzleminde bir köşe noktası koordinatlarının belirlenmesi

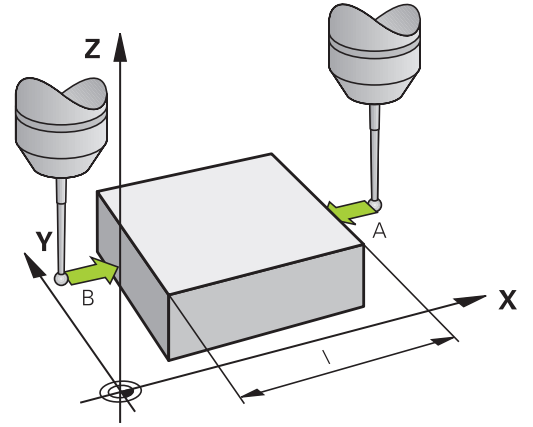
Köşe noktası koordinatlarının belirlenmesi: bkz. "Referans noktası olarak köşe ", Sayfa 443. TNC, taranan köşenin koordinatlarını referans noktası olarak gösterir.

13.8 Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

Çalışma parçası ölçümünü belirleyin



- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA POZ yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini birinci tarama noktası A'nın yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü yazılım tuşu ile seçin
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- ▶ Referans noktası olarak gösterilen değeri not edin (ancak daha önce belirlenmiş olan referans noktasının etkin kalması durumunda)
- ▶ Referans noktası: "0" girin
- ▶ Diyaloğu iptal edin: END tuşuna basın
- ▶ Tarama fonksiyonunu yeniden seçin: TARAMA KON yazılım tuşuna basın
- ▶ Tarama sistemini ikinci tarama noktası B'nin yakınında konumlandırın
- ▶ Tarama yönünü yazılım tuşu üzerinden seçin: Aynı eksen, ancak birinci taramadaki yönün ters yönü.
- ▶ Tarama: Harici BAŞLAT tuşuna basın



Referans noktası göstergesinde, koordinat ekseninde bulunan iki noktanın arasındaki mesafe gösterilir.

Konum göstergesinin uzunluk ölçümünden önceki değerlere ayarlanması

- ▶ Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA POZ yazılım tuşuna basın
- ▶ İlk tarama noktasını tekrar tarayın
- ▶ Referans noktasını not edilen değere ayarlayın
- ▶ Diyaloğu iptal edin: END tuşuna basın

Açı ölçümü

Bir 3D tarama sistemi ile işleme düzlemindeki bir açıyı belirleyebilirsiniz. Ölçülen

- açı, açı referans eksenine ile bir malzeme kenarı arasındaki açı veya
- İki kenar arasındaki açı

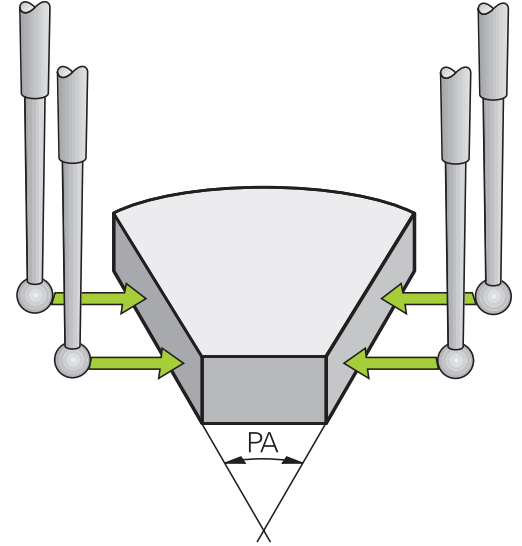
Ölçülen açı en fazla 90°'lik bir değer olarak gösterilir.

Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği) 13.8

Açı referans eksenini ile bir malzeme kenarı arasındaki açının belirlenmesi

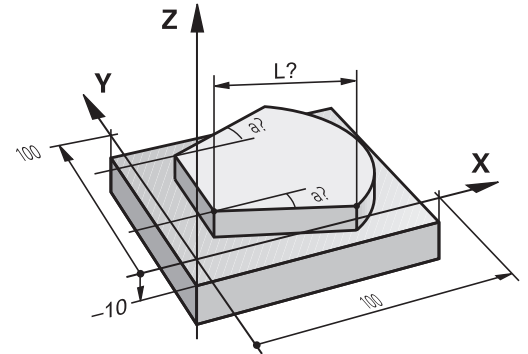


- Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA DÖN. yazılım tuşuna basın
- Dönme açısı: Önceden uygulanan temel devri daha sonra tekrar oluşturmak isterseniz gösterilen dönme açısını not edin
- Karşılaştırılacak olan tarafta temel devrini uygulayın bkz. "3D tarama sistemiyle malzemenin eğik konumunu dengeleyin (Touch probe functions yazılım seçeneği)", Sayfa 439
- TARAMA DÖN. yazılım tuşu ile açı referans eksenini ve malzeme kenarı arasındaki açının dönme açısı olarak gösterilmesini sağlayın
- Temel devri ortadan kaldırın veya baştaki temel devri tekrar oluşturun
- Dönme açısını not edilen değere ayarlayın



İki malzeme kenarı arasındaki açının belirlenmesi

- Tarama fonksiyonunu seçin: TARAMA DÖN. yazılım tuşuna basın
- Dönme açısı: Önceden uygulanan temel devri daha sonra tekrar oluşturmak isterseniz gösterilen dönme açısını not edin
- Birinci tarafta temel devri uygulayın bkz. "3D tarama sistemiyle malzemenin eğik konumunu dengeleyin (Touch probe functions yazılım seçeneği)", Sayfa 439
- İkinci tarafı da temel devirde olduğu gibi tarayın; bu durumda dönme açısını 0 olarak ayarlamayın!
- TARAMA DÖN. yazılım tuşu ile malzeme kenarları arasındaki PA açısının dönme açısı olarak gösterilmesini sağlayın
- Temel devri kaldırın ya da önceki temel devri tekrar oluşturun: Dönme açısını not alınan değere getirin



13.8 Referans noktasının 3D tarama sistemiyle ayarlanması (Touch probe functions yazılım seçeneği)

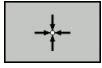
Tarama fonksiyonlarını mekanik tarayıcılarla veya kadranlı göstergelerle kullanma

Makinenizde bir elektronik 3D tarama sisteminin mevcut olmaması durumunda daha önce anlatılan tüm manuel tarama fonksiyonlarını (İstisna: Kalibrasyon fonksiyonları) mekanik tarayıcılarla da ya da basitçe çizerek kullanabilirsiniz.

Tarama fonksiyonu esnasında 3D tarama sistemi tarafından oluşturulan bir elektronik sinyal yerine, açılış sinyalini **tarama pozisyonunun** alınması için manuel olarak bir tuş ile devreye alın. Aşağıdaki işlemleri yapın:



- Yazılım tuşu ile herhangi bir tarama fonksiyonunu seçin



- Mekanik tarayıcıyı, TNC'nin alacağı ilk pozisyona hareket ettirin
- Pozisyonu devralın: Gerçek pozisyon alma yazılım tuşuna basın; TNC güncel pozisyonu kaydeder
- Mekanik tarayıcıyı, TNC'nin alacağı bir sonraki konuma hareket ettirin



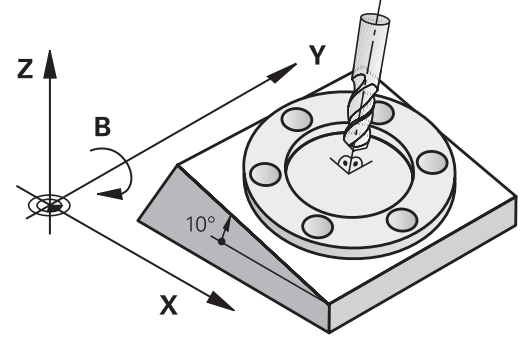
- Pozisyonu devralın: Gerçek pozisyon alma yazılım tuşuna basın; TNC güncel pozisyonu kaydeder
- Gerekirse tarayıcıyı başka konumlara da hareket ettirin ve daha önce anlatıldığı gibi devralın
- **Referans noktası:** Yeni referans noktasının koordinatını da menü penceresine girin, REF. NOK. AYARLA yazılım tuşu ile devralın veya değerleri bir tabloya yazın (bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması", Sayfa 432 ya da bkz. "Tarama sistemi döngülerinden elde edilen ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması", Sayfa 433)
- Tarama fonksiyonunu sonlandırma: END tuşuna basın

13.9 Çalışma düzleminin çevrilmesi (yazılım seçeneği 1)

Uygulama, çalışma şekli



Çalışma düzlemini çevir fonksiyonları, makine üreticisi tarafından TNC ve makineye adapte edilir. Belirli çevirme düğmelerinde (çevirme tezgahları) makine üreticisi, döngüde programlanan TNC açısının devir eksenli koordinatları olarak veya eğik bir düzlemin açı bileşenleri olarak yorumlanabileceğini belirler. Makine el kitabınıza dikkat edin.



TNC, döner kafalı ve döner tezgahlı alet makinelerindeki çalışma düzlemini çevir işlemini destekler. Tipik kullanımlar örn. eğimli delikler veya mekanda eğimli duran konturlardır. Çalışma düzlemi, burada daima aktif sıfır noktası kadar çevrilir. Alışılmış şekilde ana düzlemde (örn. X/Y düzlemi) çalışması programlanır, aynı şekilde ana düzleme çevrilen düzlemde uygulanır.

Çalışma düzlemini çevirmek için üç fonksiyon kullanıma sunulmuştur:

- 3D ROT yazılım tuşu ile manuel işletim ve el. el çarkı işletim türlerinde manuel çevirme, bkz. "Manuel çevirmeyi etkinleştirme", Sayfa 454
- Kumanda edilen hareket, **19 ÇALIŞMA DÜZLEMİ** döngüsü, çalışma programında (bakınız Döngüler Kullanıcı El Kitabı, Döngü 19 ÇALIŞMA DÜZLEMİ)
- Kumandalı çevirme, çalışma programındaki **PLANE** fonksiyonu bkz. "PLANE fonksiyonu: Çalışma düzleminin döndürülmesi (yazılım seçeneği 1)", Sayfa 355

"Çalışma düzlemini çevir" için yer alan TNC fonksiyonları, koordinat taşımalarıdır. Burada çalışma düzlemi daima alet eksenine dik konumda durur.

13.9 Çalışma düzleminin çevrilmesi (yazılım seçeneği 1)

Prensip olarak TNC, çalışma düzlemi çevirmede iki makine tipini karşılaştırır:

- **Döner tezgahlı makine**
 - Malzemeyi, ilgili döner tezgah konumlandırma ile örn. bir L serisi ile istenen çalışma konumuna getirmeniz gerekir
 - Taşınan malzeme ekseninin konumu, makineye sabit olan koordinat sistemine göre **değişmez**. Tezgahı, yani malzemeyi örneğin 90° çevirirseniz koordinat sistemi beraberinde **dönmez**. Manuel işletim türünde Z+ eksen yönü tuşuna basarsanız, alet Z+ yönünde hareket eder
 - TNC, taşınan koordinat sistemi hesabı için sadece ilgili döner tezgahın (diğer ismi "taşınan" parçalar olan) mekanik kaymalarını dikkate alır
- **Döner kafalı makine**
 - Aleti, ilgili döner kafa konumlandırma ile örn. bir L serisi ile istenen çalışma konumuna getirmeniz gerekir
 - Çevrilen (taşınan) malzeme eksen konumu, makineye sabit olan koordinat sistemine göre değişir: Makinenizin döner kafasını – yani aleti – örn. B ekseninde +90° çevirirseniz, koordinat sistemi de beraberinde döner. Manuel işletim türünde Z+ eksen yönü tuşuna basarsanız, alet makineye bağlı koordinat sisteminin X+ yönünde hareket eder
 - TNC, taşınan koordinat sistemi hesabı için döner tablanın (diğer ismi "taşınan" parçalar olan) mekanik kaymalarını ve aletin çevrilmesi ile oluşan kaymaları dikkate alır (3D alet uzunluk düzeltme)



TNC, çalışma düzleminin sadece Z mil ekseni ile çevrilmesini destekler.

Referans noktalarının çevrilen eksenlerdeki çalışması

TNC, otomatik olarak çevrilen çalışma düzlemini, eğer bu fonksiyon kumandanın kapatılmasında etkin durumdaysa etkinleştirir. Ardından TNC eksenleri, eksen yönü tuşuna basılmasıyla çevrilmiş koordinat sisteminde hareket ettirir. Aleti, daha sonra referans noktalarının üzerinden geçerken, bir çarpışma olmayacak şekilde konumlandırır. Referans noktalarının üzerinden geçmek için "Çalışma düzlemini çevir" fonksiyonunu devreden çıkarmalısınız, bkz. "Manuel çevirmeyi etkinleştirme", Sayfa 454.



Dikkat çarpışma tehlikesi!

"Çalışma düzlemi çevir" fonksiyonunun manuel işletim türünde aktif olmasına ve menüdeki açı değerlerinin hareketli eksenin gerçek açılarıyla örtüşmesine dikkat edin.

Referans noktalarını aşmadan önce "Çalışma düzlemini çevir" fonksiyonunu devreden çıkarın. Herhangi bir çarpışmanın oluşmamasına dikkat edin. Duruma göre aleti önceden serbest sürün.

Çevrilen sistemde pozisyon göstergesi

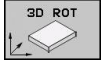
Durum alanında gösterilen pozisyonlar (NOMİNAL ve GERÇEK) çevrilen koordinat sistemini baz alır.

Çalışma düzlemini çevir'de sınırlamalar

- Eğer manuel işletim türünde Çalışma düzlemini çevir fonksiyonunu etkinleştirirseniz, Temel devir tarama fonksiyonu kullanıma sunulmaz
- Eğer Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu etkin ise "Gerçek pozisyonu alın" fonksiyonuna izin verilmez
- PLC konumlanmaya (makine üreticisi tarafından belirlenmiş) izin verilmemiştir

13.9 Çalışma düzleminin çevrilmesi (yazılım seçeneği 1)

Manuel çevirmeyi etkinleştirme



- ▶ Manuel çevirmeyi seçin: 3D ROT yazılım tuşuna basın



- ▶ Açık renkli alanı, ok tuşu ile **Manuel İşletim** menüsüne getirin



- ▶ Manuel çevirmeyi etkinleştirin: AKTİF yazılım tuşuna basın

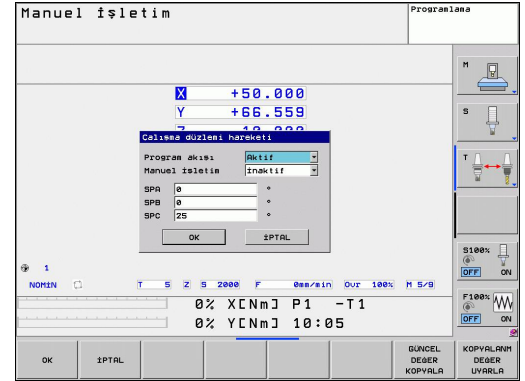


- ▶ Açık renkli alanı, ok tuşu ile istediğiniz devir eksenine konumlandırın

- ▶ Çevirme açısını girin



- ▶ Girişi sonlandırın END tuşu



Devre dışı bırakmak için **Çalışma düzlemini çevir** menüsündeki istenen işletim türlerini Aktif değil olarak ayarlayın.

Eğer Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu aktif ise ve TNC makine eksenlerini çevrilen eksenlere göre hareket ettirirse, durum

göstergesi sembolü  görünür.

Eğer işletim türü program akışı için Çalışma düzlemini çevir fonksiyonunu aktif olarak belirlediyseniz, menüde girilen çevirme açısı, işlenen çalışma programının ilk serisinden itibaren geçerlidir. Çalışma programında **19 ÇALIŞMA DÜZLEMİ** döngüsü ya da **PLANE** fonksiyonunu mu kullanıyorsunuz, orada tanımlanan açı değerleri etkin mi? Menüde girilen açı değerleri, çağrılan değerlerin üzerine yazılır.

Çalışma düzleminin çevrilmesi (yazılım seçeneği 1) 13.9

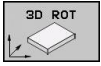
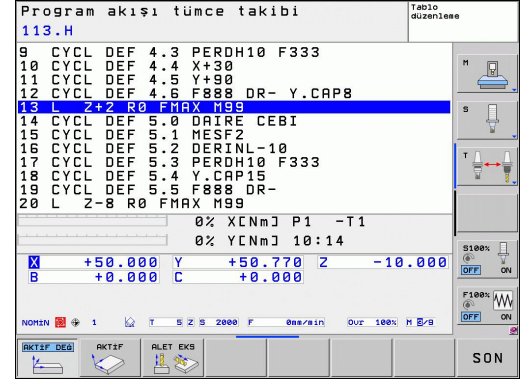
Güncel alet eksen yönünü aktif çalışma yönü olarak ayarlamak



Fonksiyon, makine üreticisi tarafından onaylanmalıdır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Bu fonksiyonla aleti, manuel ve el. el çarkı işletim türlerinde, harici yön tuşları ile veya el çarkı ile alet ekseninin şimdi gösterdiği yönde hareket ettirebilirsiniz. Bu fonksiyonu kullanın, eğer

- aleti bir program kesintisi sırasında, 5 eksenli programda alet eksen yönünde onaylamak isterseniz
- eğer el çarkı ile veya harici yön tuşları ile manuel işletimde ayarlı alet ile bir çalışma yürütmek isterseniz



- ▶ Manuel çevirmeyi seçin: 3D ROT yazılım tuşuna basın



- ▶ Açık renkli alanı, ok tuşu ile **Manuel İşletim** menüsüne getirin



- ▶ Aktif alet eksen yönünü aktif çalışma yönü olarak etkinleştirin: WZ EKSENİ yazılım tuşuna basın



- ▶ Girişi sonlandırın: END tuşu

Devre dışı bırakmak için çalışma düzlemini **Manuel İşletim** menüsünde, aktif değil olarak belirleyin.

Eğer **Alet eksen yönünde hareket** fonksiyonu aktif ise durum göstergesinde sembolü görüntülenir.



Bu fonksiyon, eğer program akışını keserseniz ve eksenleri manuel hareket ettirmek isterseniz kullanıma sunulur.

13.9 Çalışma düzleminin çevrilmesi (yazılım seçeneği 1)

Çevrilen sistemde referans noktasını belirleyin

Devir eksenlerini konumlandırdıktan sonra referans noktasını, çevrilmemiş sistemde olduğu gibi belirleyin. TNC'nin referans noktası belirlemedeki davranışı **CfgPresetSettings/chkTiltingAxes** makine parametresinin ayarına bağlıdır:

- **chkTiltingAxes: On** TNC, çevrilmiş aktif çalışma düzleminde, X, Y ve Z eksenlerinde referans noktası belirlenirken dönme eksenlerinin güncel koordinatları ile sizin tarafınızdan tanımlanan çevirme açılarının (3D ROT menüsü) aynı olup olmadığını kontrol eder. Çalışma düzlemini çevir fonksiyonu etkin değilse, TNC, devir eksenlerinin 0°de olup olmadığını kontrol eder (gerçek pozisyonlar). Pozisyonlar birbiri ile aynı değilse, TNC bir hata mesajı verir.
- **chkTiltingAxes: Off** TNC, dönme eksenlerinin güncel koordinatları ile (gerçek pozisyonlar) sizin tarafınızdan tanımlanan çevirme açılarının aynı olup olmadığını kontrol etmez.

**Dikkat çarpışma tehlikesi!**

Referans noktasını prensip olarak daima üç ana eksenin tümünde belirleyin.

14

**El girişi ile
pozisyonlama**

14.1 Basit işlemleri programlama ve işleme

Basit çalışmalar veya aletin ön konumlaması için el girişı ile konumlama işletim türü uygundur. Burada kısa bir programı HEIDENHAIN Açık Metin Formatı'nda veya DIN/ISO'ya göre girebilirsiniz ve direkt uygulayabilirsiniz. TNC döngüleri de çağrılabilir. Program, \$MDI dosyasına kaydedilir. El girişı ile konumlamada ek durum göstergesi etkinleştirilir.

El girişı ile konumlamayı uygulayın



Sınırlama

Aşağıdaki fonksiyonlar MDI işletim türünde mevcut değildir:

- FK serbest kontur programlama
- Program bölümünün tekrarları
- Alt program tekniği
- Hat düzeltmeleri
- Programlama grafiği
- Program çağırısı **PGM CALL**
- Program akış grafiği



- ▶ El girişı ile işletim türü konumlamayı seçin. \$MDI dosyasını istenen şekilde programlayın

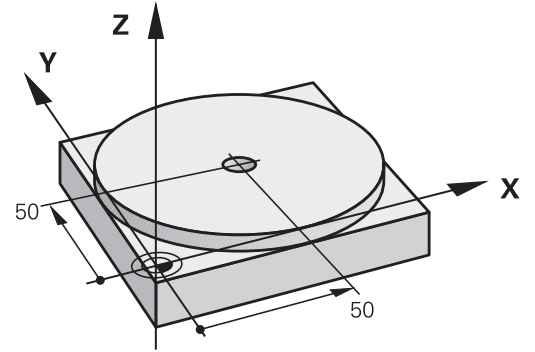


- ▶ Program akışını başlatın: Harici BAŞLAT tuşu

Örnek 1

Tekil bir malzeme, 20 mm derinliğindeki delikle donatılmalıdır. Malzeme gerildikten sonra yönlendirme ve referans noktası belirleme işlemleri deliği az sayıda program satırı ile programlanır ve uygulanır.

Öncelikle alet doğru tümcelerle malzeme üzerinde ön konumlandırılır ve 5 mm kadar bir güvenlik mesafesinde delme deliği üzerinde konumlandırılır. Daha sonra deliğe **200 DELME** döngüsü uygulanır.



0 BEGIN PGM\$MDIMM		
1 TOOL CALL 1 Z S2000		Aleti çağırma: Z alet eksenini, Mil devri 2000 U/dak
2 L Z+200 R0 FMAX		Aleti içeri sürün (F MAX = hızlı hareket)
3 L X+50 Y+50 R0 FMAX M3		Aleti, F MAX ile delme deliği üzerinden konumlandırın, mil açık
4 CYCL DEF 200 DELME		DELME döngüsünü tanımlayın
Q200=5	;GÜVENLİK MES.	Aletin delme deliği üzerinden güvenlik mesafesi
Q201=-15	;DERİNLİK	Delme deliği derinliği (İşaret=Çalışma yönü)
Q206=250	;BESLEME DERİNLİK DURUMU	Delik beslemesi
Q202=5	;KESME DERİNLİĞİ	Geri çekilmeden önceki öngörülen kesme derinliği
Q210=0	;F. SÜRESİ ÜST	Saniye olarak her serbest hareketten önceki bekleme süresi
Q203=-10	;YÜZEY KOOR.	Malzeme yüzeyi koordinatları
Q204=20	;2. GÜVENLİK MES.	Aletin delme deliği üzerinden güvenlik mesafesi
Q211=0.2	;ALT BEKLEME SÜRESİ	Saniye olarak delik temelindeki bekleme süresi
5 CYCL CALL		DELME döngüsünü çağırın
6 L Z+200 R0 FMAX M2		Aleti serbest hareket ettirin
7 END PGM \$MDI MM		Program sonu

Doğrular fonksiyonu:bkz. "L doğrusu", Sayfa 187, DELME döngüsü:
bkz. Döngüler Kullanıcı El Kitabı, 200 DELME döngüsü.

14.1 Basit işlemleri programlama ve işleme

Örnek 2: Yuvarlak tezgahlı makinelerde malzeme eğim konumunu giderin

- ▶ 3D tarama sistemiyle temel devri gerçekleştirin, bkz. "Manuel işletim ve el. el çarkı işletim türlerindeki tarama sistemi döngüleri", "Malzeme eğim konumunun dengelenmesi" bölümü.
- ▶ Devir açısını not edin ve temel devrini tekrar kaldırın



- ▶ İşletim türünü seçin: El girişı ile pozisyonlama



- ▶ Yuvarlak tezgah eksenini seçin, not edilen devir açısını ve beslemeyi girin örn. **L C+2.561 F50**



- ▶ Girişı tamamlayın



- ▶ Harici BAŞLAT tuşuna basın: Eğim konumu yuvarlak tezgah devri ile giderilir

\$MDI programlarını kaydedin veya silin

\$MDI dosyası, alışılmış şekilde kısa ve geçici olarak kullanılan programlar için kullanılır. Eğer bir programın buna rağmen kaydedilmesi gerekirse, aşağıdakileri uygulayın:



- İşletim türünü seçin: Program kaydetme/düzenleme



- Dosya yönetimini çağırın: PGM MGT (Program Management) tuşu



- \$MDI dosyasını seçin



- "Dosya kopyala" ögesini seçin: KOPYALA yazılım tuşu

HEDEF DOSYA =

- \$MDI dosyasının güncel içeriğinin kaydedilmesi gereken dosya için bir isim girin, örn. **DELIK**



- Kopyalamayı uygulayın



- Dosya yönetiminden çıkın: SON yazılım tuşu

Ayrıntılı bilgiler: bkz. "Tekil dosya kopyalama", Sayfa 106.

15

**Program testi ve
Program akışı**

15.1 Grafikler (Advanced graphic features yazılım seçeneği)

15.1 Grafikler (Advanced graphic features yazılım seçeneği)

Uygulama

Program akışı işletim türü ve program testi işletim türü, TNC işlemlerini grafiksel simüle eder. Yazılım tuşları üzerinden

- Üstten görünüş
- 3 düzlemde gösterim
- 3D gösterimi
- 3D hat grafiği

TNC grafiği silindirik şeklindeki aletle işlenen malzemenin gösterimine dayanmaktadır. Aktif alet tablosunda, işlemleri yarıçap frezeleyici ile gösterebilirsiniz. Bunun için alet tablosuna R2 = R girin.

TNC grafiği göstermez, eğer

- geçerli program geçerli ham parça tanımlaması içermezse
- program seçili değilse



TNC **TOOL CALL** tümcesinde programlanmış bir **DR** yarıçap üst ölçüsünü grafikte göstermez. Grafik simülasyonu, ancak program bölümleri veya devir eksen hareketi olan programlar için kullanabilirsiniz. Bazı durumlarda TNC, grafiği doğru göstermez.

Program testinin hızını ayarlama



Son olarak ayarlanan hız değeri, yeniden ayarlanana kadar aktif kalır (elektrik kesintisi olsa dahi).

Programı başlattıktan sonra, TNC simülasyon hızını ayarlayabileceğiniz yazılım tuşlarını gösterir:

Fonksiyonlar	Yazılım tuşu
Programı işlendiği hızda test edin (programlanan besleme dikkate alınır)	
Test hızını kademeli olarak yükseltme	
Test hızını kademeli olarak düşürme	
Programı mümkün olan maksimum hızda test edin (Temel ayar)	

Simülasyon hızını programı başlatmadan da ayarlayabilirsiniz:



- Yazılım tuşu çubuğuna geçin



- Simülasyon hızı ayar fonksiyonunu seçin



- İstediğiniz fonksiyonu yazılım tuşu ile seçin, örn. test hızını kademeli yükseltin

15.1 Grafikler (Advanced graphic features yazılım seçeneği)

Genel bakış: Görünümler

Program akışı işletim türlerinde ve program testi işletim türünde TNC, aşağıdaki yazılım tuşlarını gösterir:

Görünüm	Yazılım tuşu
Üstten görünüş	
3 düzlemde gösterim	
3D gösterim	

Program akışındaki kısıtlama

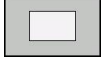


Eğer TNC bilgisayarına komplike çalışma görevleriyle veya büyük yüzeyli çalışmalarla yüklenmişse, çalışmalar eş zamanda grafik olarak belirtilemeyebilir. Örnek: Büyük aletle çalışma tüm ham parça üzerinden yapılır. TNC grafiği devam ettirmez ve grafik penceresinde **ERROR** metnini gösterir. Ancak çalışmaya devam edilir.

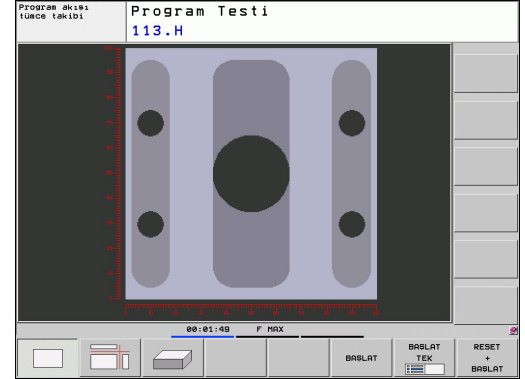
TNC program akışı grafiğinde, işleme esnasında çok eksen işlemlerini grafik olarak göstermez. Grafik penceresinde bu gibi durumlarda **eksen gösterilemez** hata mesajı belirir.

Üstten görünüş

Grafik simülasyon bu görüntüde en hızlı işler.



- Yazılım tuşuyla üstten görüntüyü seçin
- Bu grafiğin derinlik gösterimi için geçerli olan: Ne kadar derin o kadar koyu

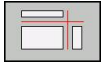


3 düzlemde gösterim

Gösterimde üstten görüntü, 2 kesitli, teknik çizim benzeri belirir. Grafiğin sol altında görünen sembol, gösterimin projeksiyon metodu 1 veya projeksiyon metodu 2, DIN 6 bölüm 1'e uygun olup olmadığını gösterir (MP7310 üzerinden de seçilebilir).

3 düzlemde gösterimde, kesit büyütme fonksiyonları kullanıma sunulur, bkz. "Kesit büyütme", Sayfa 470.

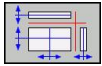
Ayrıca kesim düzlemini yazılım tuşları üzerinden kaydırabilirsiniz:



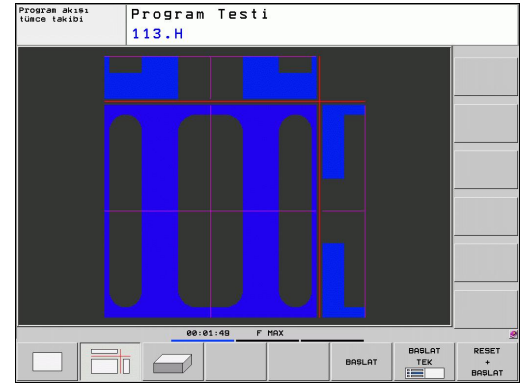
- 3 düzlemde gösterim yazılım tuşunu seçin



- Yazılım tuşu çubuğunu, yazılım tuşu seçiminde kesit düzlemini kaydırma fonksiyonu belirene kadar komut edin



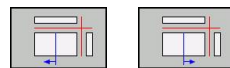
- Kesim düzlemini kaydırma fonksiyonlarını seçme: TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir



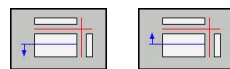
Fonksiyon

Yazılım tuşları

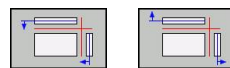
Dikey kesim düzlemini sağ ya da sola kaydırın



Dikey kesim düzlemini öne ya da arkaya kaydırın



Yatay kesim düzlemini yukarıya ya da aşağıya kaydırın



Kesim düzleminin konumu ekranda kaydırılırken görünmektedir.

Kesim düzleminin temel ayarı, çalışma düzleminin malzemenin ortasında olması ve alet ekseninde malzemenin üst kenarına yerleşmesi seçilmiştir.

15.1 Grafikler (Advanced graphic features yazılım seçeneği)

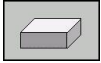
3D gösterim

TNC malzemeyi boşluksal gösterir.

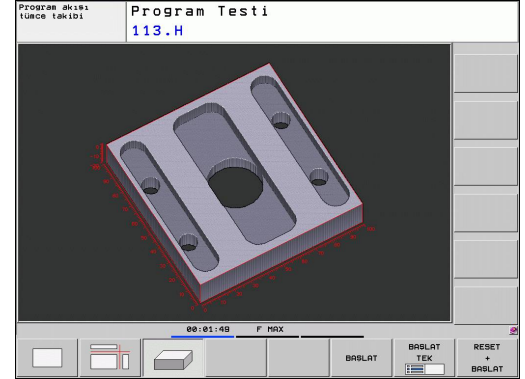
3D gösterimini, yazılım tuşuyla dikey ekseninde çevirebilir ve yatay ekseninde yatırabilirsiniz. TNC'ye mouse bağladıysanız, mouse'un sağ tuşunu basılı tutarak bu fonksiyonu aynı şekilde uygulayabilirsiniz.

Ham parçayı ana çizgisini grafik simülasyon başlangıcında çerçeve olarak ekranda bırakabilirsiniz.

Program testi işletim türünde kesit büyütme fonksiyonları kullanıma sunulur, bkz. "Kesit büyütme", Sayfa 470.



- Yazılım tuşuyla 3D gösterimi seçme.

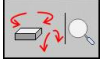


3D grafiğin hızı, kesim uzunluğuna (alet tablosundaki LCUTS sütunu) bağlıdır. Eğer LCUTS 0 olarak tanımlanmışsa (temel ayar) o zaman simülasyon, hesaplamada kesim uzunluğunu sonsuz olarak kabul edecek, bu da yüksek hesaplama sürelerine neden olacaktır.

3D gösterimi çevirme ve büyütme/küçültme



- Yazılım tuşu çubuğunu, yazılım tuşu seçiminde çevir ve büyüt/küçült fonksiyonu belirene kadar komut edin

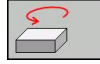
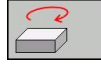


- Çevir ve büyüt/küçült fonksiyonunu seçin:

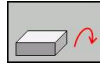
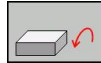
Fonksiyon

Yazılım tuşları

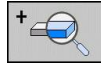
Gösterimi 5° adımlarla dikey döndür



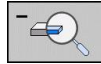
Gösterimi 5° adımlarla yatay devir



Gösterimi, kademeli olarak büyütün.
Gösterim büyütülmüşse TNC, grafik penceresinin alt satırında Z harfini gösterir



Gösterimi, kademeli olarak küçültün.
Gösterim küçültülmüşse TNC, grafik penceresinin alt satırında Z harfini gösterir



Gösterimi programlanılan büyüklüğe sıfırlama



Eğer TNC'ye mouse bağıladıysanız, önceden tarif edilen fonksiyonu mouse'unuzla da yapabilirsiniz:

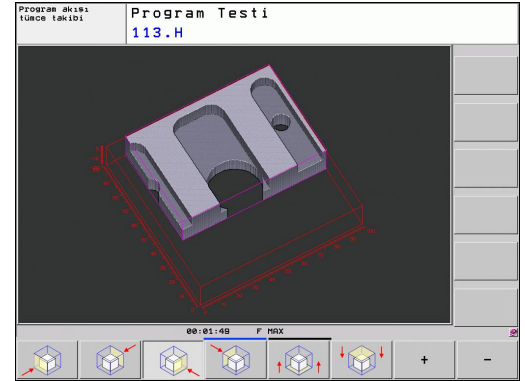
- Gösterilen grafiği üç boyutlu çevirmek için: farenin sağ tuşunu basılı tutun ve fareyi hareket ettirin. Farenin sağ tuşunu serbest bıraktıktan sonra, TNC malzemeyi tanımlanan yöne doğru yönlendirir
- Oluşturulan grafiği kaydırmak için: farenin orta tuşunu veya fare tekerleğini basılı tutun ve fareyi hareket ettirin. TNC malzemeyi ilgili yöne kaydırır. Farenin orta tuşunu serbest bıraktıktan sonra TNC malzemeyi tanımlanan pozisyona taşır
- Fare ile belirli bir alana zoom yapmak için: Farenin sol tuşunu basılı tutarak dikdörtgen Zoom alanını işaretleyin. Farenin sol tuşunu serbest bıraktıktan sonra TNC malzemeyi tanımlanan alana kadar büyütür
- Fare ile hızlı şekilde (Zoom) uzaklaşmak ve yaklaşmak için: Fare tekerleğini öne veya geriye çevirin

15.1 Grafikler (Advanced graphic features yazılım seçeneği)

Kesit büyütme

Kesiti program testi işletim türü konumunda ve program akışı işletim türünde tüm görüntüleri değiştirebilirsiniz.

Bunun için grafik simülasyon veya program akışı durdurulmuş olmalıdır. Kesitin büyütülmesi her gösterim türünde etkindir.



Kesit büyütmesini değiştir

Yazılım tuşları için tabloya bakınız

- Gerekliyse, grafik simülasyonu durdurun
- Yazılım tuşu çubuğunu program testi işletim türü veya program akışı işletim türünde komut ederek, yazılım tuşu seçimlerinde kesit büyütme belirene kadar gidin



- Kesit büyütme fonksiyonlarını içeren seçim yazılım tuşu belirene kadar yazılım tuşu çubuğunu kaydırın

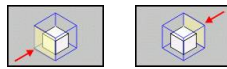


- Kesit büyütme fonksiyonlarını seçin
- Yazılım tuşu ile malzeme tarafını (alttaki tabloya bakınız) seçin
- Ham parça küçültme veya büyütme: "-" veya "+" yazılım tuşunu basılı tutun
- START yazılım tuşu ile program testini veya program akışını yeniden başlatın (RESET + START özgün ham parçayı yeniden oluşturur)

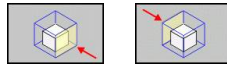
Fonksiyon

Yazılım tuşları

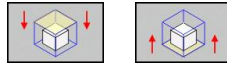
Sol/sağ malzeme tarafını seçme



Ön/arka malzeme tarafını seçme



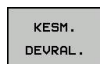
Üst/alt malzeme tarafını seçme



Ham parçanın küçültülmesi ve büyütülmesi için kesim yüzeyini kaydırma



Kesimi alın





Şimdiye kadar simüle edilen işlemler, yeni bir işleme parçası kesitinin ayarlanmasının ardından dikkate alınmaz. TNC, işlenmiş alanı ham parça olarak gösterir.

Eğer TNC ham parçayı daha da küçültemez veya büyütemezse, kumanda tarafından grafik penceresine ilgili hata mesajını belirtir. Hata mesajını kapatmak için, ham parçayı yeniden büyütün veya küçültün.

Grafiksel simülasyonu tekrarlama

Çalışma programı istediğiniz kadar grafiksel simüle edilebilir. Bunun için grafiği ham parçasının üzerine veya büyütülmüş kesitte ham parçasından sıfırlayabilirsiniz.

Fonksiyon

Yazılım tuşu

İşlenmemiş ham parçayı, en son olarak seçtiğiniz kesit büyütmesinde gösterme

HAM PARÇA
GERİ
BELİRLEME

Kesit büyütmesini sıfırlayın; böylece TNC, işlenen veya işlenmeyen malzemeyi programlanmış BLK forma uygun olarak gösterir

HAM PARÇA
NASIL
BLK FORM



HAM PARÇA BLK FORM yazılım tuşu ile TNC – KESM. DEVRAL. içermeyen kesit sonrasında da – ham parçayı yeniden programlanan büyüklüğe.

Aleti görüntüleme

Üstten görüntüde ve 3 düzlemde gösterilmesinde, aleti simülasyon sırasında görebilirsiniz. TNC aleti, alet tablosunda tanımlandığı çap ile gösterir.

Fonksiyon

Yazılım tuşu

Aleti simülasyonda gösterme

ALET
GÖSTERG.
GİZLE

Aleti simülasyonda göster

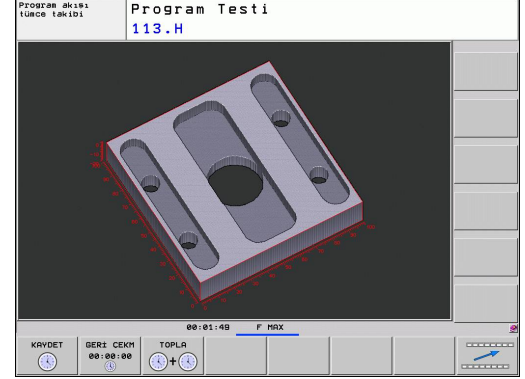
ALET
GÖSTERG.
GİZLE

15.1 Grafikler (Advanced graphic features yazılım seçeneği)

Çalışma süresini tespit etme

Program akışı işletim türleri

Program başlangıcından program sonuna kadar sürenin gösterilmesi. Kopukluklarda süre durdurulur.



Program Testi

TNC'nin alet hareketi için kullandığı süreyi besleme uygulamasıyla hesaplayıp gösterir, bekleme süreleri TNC tarafından bu hesaba dahil edilir. TNC tarafından hesaplanan süre, üretim sürecinin toplanması için uygundur, çünkü TNC, makineye bağlı süreleri (örneğin alet değişimlerini) dikkate almaz.

Kronometre fonksiyonunu seçme



- Yazılım tuşu çubuğunu, yazılım tuşu seçiminde kronometre fonksiyonu belirene kadar komut edin



- Kronometre fonksiyonunu seçin



- İstediğiniz fonksiyonu yazılım tuşu ile seçin, örn. gösterilen süreyi kayıt edebilirsiniz

Kronometre fonksiyonları

Yazılım tuşu

Gösterilen süreyi kaydetme



Kaydedilen ve gösterilen sürenin toplamını gösterme



Gösterilen süreyi silme



TNC program testi sırasında yeni bir **BLK FORM** işlenir işlenmez çalışma süresini sıfırlar.

Ham parçayı çalışma alanında gösterme (Advanced graphic features yazılım seçeneği) 15.2

15.2 Ham parçayı çalışma alanında gösterme (Advanced graphic features yazılım seçeneği)

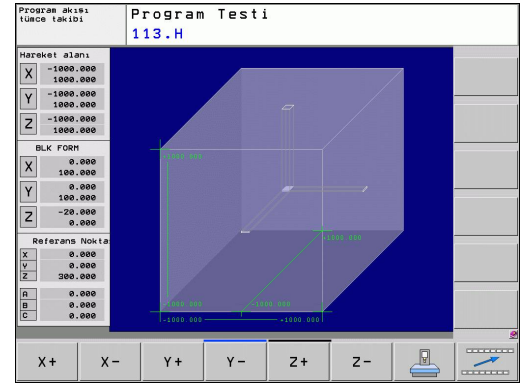
Uygulama

Program testi işletim türünde ham parçanın veya referans noktasının konumunu, makinenin çalışma alanında grafiksel olarak kontrol edebilirsiniz ve çalışma alanı denetimini, program testi işletim türünde etkinleştirebilirsiniz: Bunun için **ÇALIŞMA ALANINDA HAM PARÇA** yazılım tuşuna basın. **SW nihayet şalt. denet.** yazılım tuşu ile (ikinci yazılım tuşu çubuğu) fonksiyonu etkinleştirebilir veya devreden çıkarabilirsiniz.

Bir başka saydam küboid, ebatları **BLK FORM** tablosunda belirtilen ham parçayı gösterir. TNC, ebatları, seçili programdaki ham parça tanımlamasından alır. Ham parça küpün tanımlandığı koordinat sistem girişi, küp işleme alanının içinde, sıfır noktasındadır.

Ham parçanın çalışma bölgesi içinde nerede olursa olsun, normal durumlarda program testi için önemsizdir. Ancak çalışma alanı denetimini etkinleştirdiğinizde, ham parça çalışma alanı içine girecek şekilde, ham parçayı "grafik" olarak kaydırmalısınız. Bu işlem için tabloda bulunan yazılım tuşlarını kullanın.

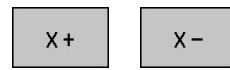
Bunun yanında program testi işletim türü için güncel referans noktasını etkinleştirebilirsiniz (bkz. takip eden tablo, son satır).



Fonksiyon

Yazılım tuşları

Ham parçayı pozitif/ negatif X yönünde kaydırın



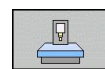
Ham parçayı pozitif/ negatif Y yönünde kaydırma



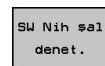
Ham parçayı pozitif/ negatif Z yönünde kaydırma



Ham parçaya dayalı belirlenen dayanak noktalarını gösterin



Denetleme fonksiyonunun açma veya kapama şalteri



15.3 Program göstergesi fonksiyonları

Genel bakış

Program akışı işletim türünde ve program testi işletim türünde, TNC yazılım tuşları işlenen programların yandan görüntülenebilir olan tuşları belirtir:

Fonksiyonlar	Yazılım tuşu
Programda bir ekran görüntüsü geri gitme	
Programda bir ekran görüntüsü ileri gitme	
Program başlangıcını seçme	
Program sonunu seçme	

15.4 Program testi

Uygulama

Program testi işletim türünde, programlar ve program parçaları akışını simüle edebilir, bu şekilde program akışındaki program hatalarını azaltabilirsiniz. TNC desteğini size

- geometrik uyumsuzluklarda sağlar
- eksik bilgiler
- uygulanabilir olmayan atlamalar
- Çalışma bölgesi ihlal edildiğinde

Ayrıca aşağıda yer alan ek fonksiyonlardan yararlanabilirsiniz:

- Tümce halinde program testi
- İsteddiğiniz tümcede testi yarıda kesme
- Tümceleri atlama
- Grafik gösterim için fonksiyonlar
- Çalışma süresini tespit etme
- Ek durum göstergesi



Dikkat çarpışma tehlikesi!

TNC grafik simülasyonlarda makine tarafından tüm gerçek seyir hareketlerini simüle edemez, örn.

- Alet değişimindeki hareketler, makine üreticisinin alet değişim makrosunda veya PLC üzerinden tanımlamışsa
- Makine üreticisinin pozisyona getirmede M fonksiyonu makrosunu tanımlamışsa
- Makine üreticisinin pozisyona getirmeyi PLC üzerinden uygulamışsa

Bu nedenle HEIDENHAIN her programı, titizlikle sürülmesini tavsiye eder, bu durum program testi sırasında hiçbir hata mesajına ve hiçbir görsel hatanın malzemenin üzerinde belirlemesine götürmemişse dahi yapılmalıdır.

TNC, program testini bir aletin çağrılmasından sonra temel olarak şu pozisyonda yapar:

- Çalışma düzleminde pozisyon X=0, Y=0
- Alet ekseninde **BLK FORM** tanımlı **MAX** noktasının 1 mm üzerinde

Aynı aleti çağırırsanız, TNC programı simüle etmeye devam ederek son olarak çağrılan alet program pozisyonundan hareket eder.

Çalışma sırasında belirgin davranışı elde etmek için, alet değişimi sonrasında temel olarak TNC tarafından çarpmadan bir çalışma pozisyonuna hareket ettirmeniz gerekir.

15.4 Program testi



Makine üreticiniz, program testi işletim türü için makine davranışını tam olarak simüle eden bir alet değişimi makrosu tanımlayabilir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Program testini gerçekleştirme

Aktif merkezi alet hafızasında, program testi üzerinden alet tablosunu etkinleştirmiş olmalısınız (Durum S). Bunun için program test işletim türünde, dosya yönetimi (PGM MGT) üzerinden alet tablosunu seçin.

HAM PARÇA ÇAL. ALANI fonksiyonu ile program testi için bir çalışma alanı denetimini etkinleştirirsiniz bkz. "Ham parçayı çalışma alanında gösterme (Advanced graphic features yazılım seçeneği)", Sayfa 473.



- ▶ Program testi işletim türünü seçin
- ▶ Dosya yönetimini PGM MGT tuşu ile gösterin ve test etmek istediğiniz dosyayı seçin ya da
- ▶ Program başlangıcını seçin: GOTO tuşu ile "0" satırını seçin ve girişi ENT tuşu ile onaylayın

TNC, alttaki yazılım tuşlarını gösterir:

Fonksiyonlar	Yazılım tuşu
Ham parçayı sıfırlama ve tüm programı test etme	
Tüm programı test edin	
Tüm program tümcelerini tek tek test etme	
Program testini durdurun (Yazılım tuşu sadece program testi başlatıldığında belirir)	

Program testini her zaman – çalışma döngüleri içindeyken de – durdurabilir ve devam ettirebilirsiniz. Teste devam edebilmek için aşağıdaki aksiyonları yapmamalısınız:

- Ok tuşlarıyla veya GOTO tuşuyla başka tümce seçin
- Programdaki değişiklikleri uygulayın
- İşletim türünü değiştirme
- yeni program seçin

15.5 Program akışı

15.5 Program akışı

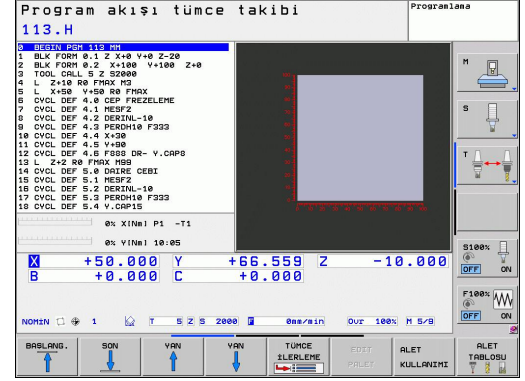
Uygulama

Program akışı tümce sonu işletim türünde, TNC program sonuna kadar çalışma programını düzenli işler veya yarıda kesilene kadar çalıştırır.

Tekil tümce program akışı işletim türünde, TNC her bir satırı harici BAŞLAT tuşuna basılmasıyla tek tek başlatır.

Program akışı işletim türlerinde aşağıdaki TNC fonksiyonlarından yararlanabilirsiniz:

- Program akışını kesme
- Program akışı belirli bir tümceden sonra
- Tümce atlama
- TOOL.T alet tablosu düzenleme
- Q parametresini kontrol edin ve değiştirin
- El çarkının konumlandırılmayı yerleştirin
- Grafiksel gösterim için fonksiyonlar
- Ek durum göstergesi



Çalışma programını gerçekleştirme

Ön hazırlık

- 1 Malzemeyi makine tezgahına bağlayın
- 2 Referans noktasını ayarlayın
- 3 Gerekli tabloları ve palet dosyalarını seçin (Durum M)
- 4 Çalışma programını seçin (Durum M)



Besleme ve mil devrini override döner düğmeleriyle değiştirebilirsiniz.



NC programına hareket etmek istiyorsanız FMAX yazılım tuşu üzerinden besleme hızını azaltabilirsiniz. Azaltma tüm hızlı geçişler ve besleme hareketleri için geçerlidir. Tarafınızdan belirlenen değer, makineyi kapatıp/açmanızla birlikte etkinlikten çıkar. Her biri tespit edilmiş maksimum besleme hızını çalıştırdıktan sonra yeniden oluşturmak için ilgili sayısal değeri yeniden girmelisiniz.

Bu fonksiyonun davranışı makineye bağlıdır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Tümce sırası program akışı

- Çalışma programını harici BAŞLAT tuşuyla başlatın

Tekil tümce program akışı

- Her tümceyi çalışma programında harici BAŞLAT tuşu ile tek tek başlatın

15.5 Program akışı

İşlemeyi yarıda kesme

Program akışını yarıda kesmek için çeşitli olanaklarınız var:

- Programlanmış yarıda kesme
- Harici DURDUR tuşu
- Program akışı tekil tümceye geçme

TNC program akışı sırasında hata kaydederse, çalışmayı otomatik olarak yarıda keser.

Programlanmış yarıda kesme

Yarıda kesilmeyi doğrudan çalışma programında tespit edebilirsiniz. TNC program akışını çalışma programı belirli bir tümceye kadar uyguladıktan sonra aşağıda belirtilen girişlerden birisini alırsa yarıda keser:

- **STOPP** (ek fonksiyonlu ve ek fonksiyonsuz)
- Ek fonksiyon **M0**, **M2** veya **M30**
- Ek fonksiyon **M6** (makine üreticisi tarafından belirlenir)

Harici DURDUR tuşuyla yarıda kesme

- ▶ Harici DURDUR tuşuna basın: Tuşa basıldığında, TNC'nin işlemekte olduğu tümce tamamen uygulanmaz; durum göstergesinde NC durdur sembolü yanıp söner (bkz. tablo)
- ▶ Eğer işlemeyi devam ettirmek istemiyorsanız, TNC'yi DAHİLİ DUR yazılım tuşu ile sıfırlayın: Durum göstergesindeki NC durdur sembolü söner. Programı bu durumda program başında yeniden başlatın

Sembol	Anlamı
	Program durduruldu

**Tekil tümce program akışı işletim türüne geçerek işlemeyi yarıda kesme**

Program akışı tümce sonu işletim türünde çalışma programı çalışılıyorsa, program akışı tekil tümce seçmelisiniz. TNC geçerli çalışma adımını uygulandıktan sonra çalışmayı yarıda keser.

Makine eksenini yarıda kesilmesinden sonra işleyin

Makine eksenlerini kopukluk oluşması durumunda manuel işletim, işletim türündeki gibi işleyebilirsiniz.

Uygulama örneği: Alet kırılması sonrasında mili serbest hareket ettirme

- ▶ Çalışmayı yarıda kesin
- ▶ Harici yön tuşlarını etkinleştirin: MANUEL HAREKET yazılım tuşuna basın
- ▶ Makine eksenini harici yön tuşlarıyla hareket ettirin



Bazı makinelerde harici yön tuşunun etkinleştirilmesi için MANUEL HAREKET yazılım tuşu sonrasında harici BAŞLAT tuşu harici yön tuşuna basmanız gerekir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

Yarıda kesme sonrasında program akışını devam ettirme



DAHİLİ DUR ile bir programı yarıda keserseniz programı N TÜMCESİNE HAREKET fonksiyonu ya da GOTO "0" ile başlatmalısınız.

Eğer bir program akışını işleme döngüsü sırasında yarıda keserseniz, yeniden başladığınızda döngünün başından devam etmeniz gerekir. Uygulanmış işleme adımları, TNC yeniden işlemelidir.

Eğer program akışını program bölümünde tekrarlıyorsanız veya alt program içinde yarıda keserseniz, N TÜMCESİNE HAREKET fonksiyonu ile yarıda kestiğiniz yere yeniden hareket etmeniz gerekir.

15.5 Program akışı

TNC program akışı kopukluğunu, kayda geçer

- son çağrılan aletin bilgilerini
- aktif koordinatların dönüştürülmesini (örneğin sıfır noktasından kaydırma, çevirme, yansıma)
- son olarak tanımlanan daire odak noktasının koordinatlarını



Kayıt edilen bilgilerin siz bunları sıfırlayana kadar aktif kaldığını unutmayın (örn. yeni program seçimiyle sıfırlanana kadar).

Kayıt edilen veriler, işlemin yarıda kesilmesi durumunda makine ekseninin manuel olarak hareket ettirilmesinden sonra kontura yeniden yaklaşmak KONUMA YAKLAŞ yazılım tuşu) için kullanılır.

Program akışını BAŞLAT tuşuyla devam ettirme

Eğer programı aşağıdaki şekilde durdurduysanız programın yarıda kesilmesinden sonra harici BAŞLAT tuşu ile program akışını devam ettirebilirsiniz:

- Harici DURDUR tuşuna basma
- Programlanmış yarıda kesme

Bir hata sonrasında program akışını devam ettirme

Yanıp sönmeyen arıza mesajlarında:

- ▶ Arıza nedenini giderin
- ▶ Ekrandaki hata mesajını silin: CE tuşuna basın
- ▶ Yeniden start veya program akışını yarıda kesildiği yerden itibaren, devam ettirin

Yanıp sönen arıza mesajlarında

- ▶ END tuşunu iki saniye süresince basılı tutun, TNC sıcak başlatma işlemi uygular
- ▶ Hatanın nedenini ortadan kaldırın
- ▶ Yeniden start

Hata tekrarlandığında, hata mesajını not edin ve müşteri hizmetlerini arayın

İstediğiniz yerden programa girme (Tümce akışı)



N TÜMCESİNE HAREKET fonksiyonu makine üreticisi tarafından etkinleştirilmeli ve ayarlanmalıdır. Makine el kitabınıza dikkat edin.

N TÜMCESİNE HAREKET fonksiyonu (tümce akışı) ile işleme programını serbestçe seçebileceğiniz bir N tümcesinden itibaren işleyebilirsiniz. Malzeme işlemesi, tümceye kadar, TNC tarafından hesapsal olarak dikkate alınır. TNC tarafından grafiksel gösterilebilir.

Eğer bir programı DAHİLİ DUR ile yarıda kesmişseniz, o zaman TNC size yarıda kestiğiniz yerin giriş yapmanız için otomatik olarak N tümcesini verir.



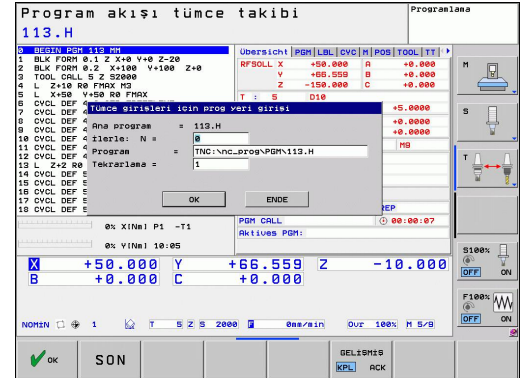
Tümce akışı bir alt programda başlamamalıdır.

Tüm ihtiyaç duyulan programlar, tablolar ve palet dosyaları, program akışı işletim türünde seçili olmalıdır (Durum M).

Program tümce girişi sonuna kadar programlı yarıda kesilme işlemine sahipse, tümce girişi orada yarıda kesilir. Tümce akışını devam ettirmek için, harici BAŞLAT tuşuna basmalısınız.

Tümce girişi sonrasında aleti, KONUMA YAKLAŞ fonksiyonu ile tespit edilen pozisyona sürmeniz gerekir

Alet uzunluk düzeltilmesi, ancak alet çağrıldıktan sonra ve devamındaki pozisyona getirme tümcesiyle etkinleşir. Bu durum eğer alet uzunluğunu değiştirdiyseniz de geçerlidir.



15.5 Program akışı



Tüm tarama sistemi döngüleri, tümce girişlerinde TNC tarafından atlanılacaktır. Döngüler tarafından tarif edilen sonuç parametreleri, eğer gerekirse değer almayacaktır.

Tümce akışını, bir alet değişiminin ardından işleme programında şu durumlar söz konusu ise kullanmamalısınız:

- Programı bir FK sekansında başlattıysanız
- Streç filtre etkin ise
- Palet işlemini kullanıyorsanız
- Programı bir dişli döngüsünde (döngü 17, 18, 19, 206, 207 ve 209) ya da takip eden program tümcesinde başlattıysanız
- 0, 1 ve 3 tarama sistemi döngülerini program başlangıcından önce kullandıysanız

- ▶ Güncel programın ilk tümcesini akışın başlangıcı olarak seçin: GOTO "0" girin.



- ▶ Tümce akışı seçin: TÜMCE AKIŞI yazılım tuşuna basın
- ▶ **N'ye kadar hareket:** Hareketin sonlanacağı tümcenin N numarasını girin
- ▶ **Program:** N tümcesinin bulunduğu program adını girin
- ▶ **Tekrarlar:** Eğer N tümcesi, program bölümünü tekrarında ya da çok kez çağırılmış bir alt programda bulunuyorsa, tümce akışında dikkate alınması gereken tekrarların sayısını girin
- ▶ Tümce akışını başlatın: Harici BAŞLAT tuşuna basın
- ▶ Kontura yaklaşın (bir sonraki bölüme bakınız)

GOTO tuşuyla geçiş



GOTO tümce numarası tuşuyla geçişte, ne TNC ne de PLC, güvenli bir geçiş sağlayan herhangi bir fonksiyon uygulamaz.

GOTO tümce numarası tuşu ile bir alt programa geçiş yaparsanız:

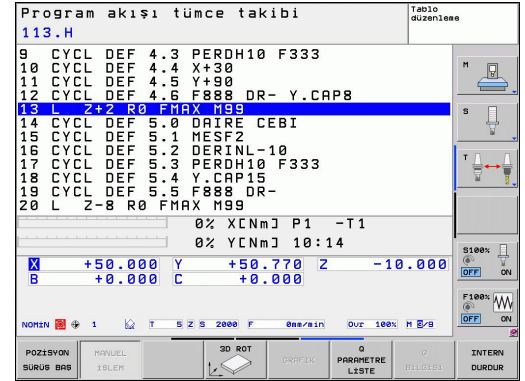
- TNC, alt program sonunun üzerine okur (**LBL 0**)
- TNC, M126 (Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirin) fonksiyonunu sıfırlar

Bu durumlarda esas olarak tümce akışı fonksiyonuyla geçiş yapın!

Kontura yeniden yaklaşma

TNC, aşağıdaki durumlarda aleti KONUMA YAKLAŞ fonksiyonu ile malzeme konturuna sürer:

- DAHİLİ DUR olmadan gerçekleştirilmiş bir yarıda kesme sırasında makine ekseninin hareket ettirilmesinden sonra yeniden yaklaşma
- N TÜMCESİNE HAREKET ile akış gerçekleştirildikten sonra, örn.DAHİLİ DUR ile gerçekleşen bir yarıda kesme sonrasında
- Eğer eksen pozisyonu ayar devresinin açılmasıyla program kopukluğu sırasında değiştirilmişse, (makineye bağlıdır)
- Kontura yeniden seyir etmeyi seçin: POSITION ANFAHREN yazılım tuşuna basın
- gerekirse makine konumunu yeniden oluşturun
- TNC'in ekranda önerdiği eksenleri sıra diziliminde işleyin: Harici BAŞLAT tuşuna basın veya
- Eksenleri dilediğiniz sırada hareket ettirin: X'E YAKLAŞMA, Z'YE YAKLAŞMA vb. yazılım tuşuna basın ve ilgili harici BAŞLAT tuşuyla etkinleştirin
- İşlemi sürdürün: Harici BAŞLAT tuşuna basın



15.6 Otomatik program başlatma

15.6 Otomatik program başlatma

Uygulama

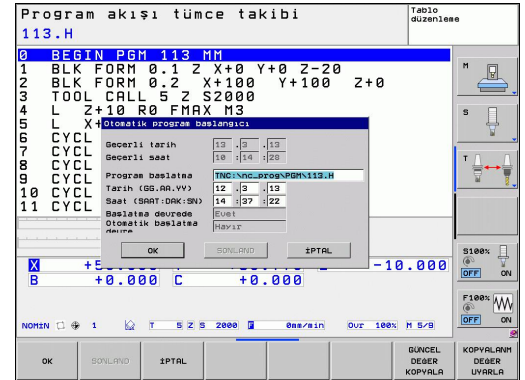


Otomatik program başlatma işlemini uygulayabilmek için, TNC makine üreticisi tarafından hazırlanmış olmalıdır. Makine el kitabınıza dikkat edin.



Dikkat, kullanıcı için tehlike!

Kapalı bir çalışma alanı olmadığından, otomatik başlat fonksiyonu makinelerde kullanılmamalıdır.



AUTOSTART yazılım tuşu üzerinden (sağ üst resme bakınız), program akışı işletim tipini girebileceğiniz süre ile ilgili işletim şeklinde aktif program da başlatabilirsiniz:



- ▶ Start süresini tespit etme penceresini görüntüleyin (sağ ortadaki resme bakınız)
- ▶ **Süre (Saat:Dak:San):** Programın başlatılacağı saati girin
- ▶ **Tarih (GG.AA.YYYY):** Programın başlatılacağı tarihi girin
- ▶ Başlat işlemini etkinleştirmek için: OK yazılım tuşuna basın

15.7 Tümceleri atlama

Uygulama

Tümceler, programlama sırasında „/“ karakterleriyle, program testi sırasında veya program akışında atlatılabilirsiniz:



- Program tümcesinde "/" karakterini kullanmayın veya test etmeyin: Yazılım tuşunu AÇIK konumuna getirin



- Program tümcesinde "/" karakterini kullanın veya test edin: Yazılım tuşunu KAPALI konumuna getirin



Bu fonksiyon **TOOL DEF** tümcelerine etki etmez. Seçilen son ayar, elektrik kesilmesi olsa dahi sabit kalacaktır.

"/" işaret ekle

- **Programlama** işletim türünde silinecek işaretin içinde olduğu tümceyi seçin



- EKLEME yazılım türünü seçin

„/“ karakterini silin

- **Programlama** işletim türünde gizleme işaretinin silineceği tümceyi seçin



- ÇIKART yazılım tuşunu seçin

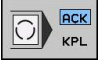
15.8 İsteğe göre program akışı duraklatma

Uygulama

TNC, tercihli biçimde program akışındaki tümcelerde M1 programlıysa yarıda keser. Eğer M1 işletim şekli program akışını kullanacaksanız, TNC mili ve soğutkanı kapatmaz.



- Program akışını veya program testini M1'li tümcelerde yarıda kesmeyin: Yazılım tuşunu KAPALI konumuna getirin



- Program akışını veya program testini M1'li tümcelerde yarıda kesin: Yazılım tuşunu AÇIK konumuna getirin

16

MOD
Fonksiyonları

16.1 MOD fonksiyonu

16.1 MOD fonksiyonu

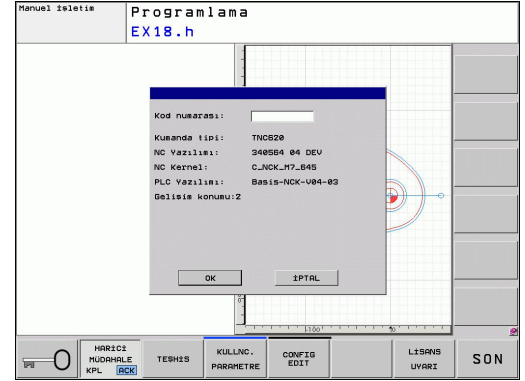
MOD fonksiyonu üzerinden ek gösterge ve giriş olanakları seçebilirsiniz. Ayrıca korunan alana girişi sağlamak için anahtar sayılar girebilirsiniz.

MOD fonksiyonlarını seçme

MOD fonksiyonları ile genel bakış penceresini açmak:



- MOD fonksiyonlarını seçme: MOD tuşuna basın. TNC, kullanılabilir MOD fonksiyonlarını gösteren bir açılır pencere açar.



Ayarları değiştir

MOD fonksiyonlarında fare kullanımının yanı sıra klavye navigasyonu da mümkündür.

- Sağ pencerede bulunan giriş alanının Tab tuşu ile sol pencerede bulunan MOD fonksiyonları seçiminde geçiş yapın
- MOD fonksiyonu seçmek
- Tab tuşu ya da ENT tuşu ile giriş alanına geçiş yapın
- Fonksiyona göre değer girin ve **OK** ile onaylayın ya da seçim yapın ve **Devralma** ile onaylayın



Eğer birden çok ayar olanakları kullanıma sunuluyorsa, GOTO tuşuna basarak pencere görüntüleyebilir, buradan tüm ayarlama olanaklarını derli toplu görebilirsiniz. ENT tuşu ile ayarı seçin. Eğer ayarları değiştirmek istemiyorsanız, pencereyi END tuşuyla kapatın.

MOD fonksiyonundan çıkış

- MOD fonksiyonunu sonlandırın: KESİNTİ yazılım tuşuna veya END tuşuna basın

MOD fonksiyonuna genel bakış

Seçilen çalışma türünden bağımsız olarak aşağıdaki fonksiyonlar mevcuttur:

Anahtar sayısını girin

- Anahtar sayısını girin

Gösterge ayarları

- Pozisyon göster seçin
- Pozisyon göstergesi için ölçüm birimini (mm/inç) tespit edin
- MDI için programlanmış dili tespit edin
- Saat göstergesi
- Bilgi satırını göster

Makine ayarları

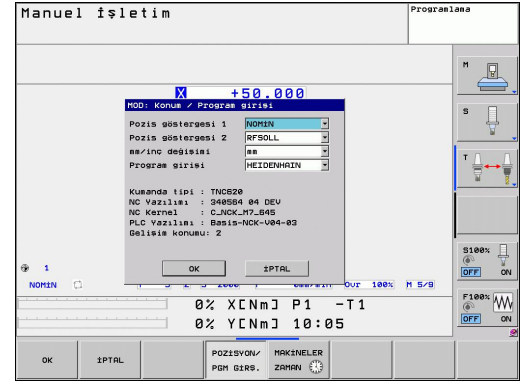
- Makine kinematiklerinin seçimi

Teşhis fonksiyonları

- Profibus diyagnozu
- Ağ bilgileri
- HeROS bilgileri

Genel bilgiler

- Yazılım sürümü
- FCL bilgisi
- Lisans bilgileri
- Makine zamanları



16.2 Pozisyon göstergesini seçme

16.2 Pozisyon göstergesini seçme

Uygulama

Manuel işletim ve program akışı - işletim tipi için, koordinat göstergelerine etki edebilirsiniz:

Sağdaki resim, aletin çeşitli pozisyonlarını gösterir.

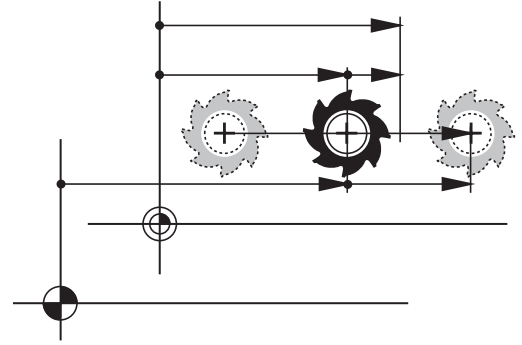
- Çıkış pozisyonu
- Aletin hedef pozisyonu
- Malzeme sıfır noktası
- Makine sıfır noktası

Pozisyon göstergesi için TNC'den aşağıdaki koordinatları seçebilirsiniz:

Fonksiyon	Gösterge
Nominal pozisyon; TNC tarafında aktüel belirlenen değer	NOMİN
Gerçek pozisyon; o anki alet pozisyonu	GERÇ
Referans pozisyonu; gerçek pozisyon makinenin sıfır noktasına dayalı	REF GR
Referans pozisyonu; olması gereken pozisyon makinenin sıfır noktasına dayalı	REF. NOM.
Sürüklenme hatası; Nominal ve gerçek pozisyon arasındaki fark	SCHPF
Programlanan pozisyona kalan yol; gerçek ve hedef pozisyonu arasındaki farktır.	K YOL

pozisyon göstergesi 1 MOD fonksiyonu ile durum göstergesindeki pozisyon göstergesini seçin.

pozisyon göstergesi 2 MOD fonksiyonu ile ilave durum göstergesindeki pozisyon göstergesini seçin.



16.3 Ölçü sistemi seçimi

Uygulama

Bu MOD fonksiyonu ile TNC koordinatlarını mm yada inç (inç sistemi) ile göstermek isteyip istemediğinizi belirlersiniz.

- Metrik ölçü sistemi: örn. X = 15,789 (mm) MOD fonksiyon değişimi mm/inç = mm. Göstergede virgöl sonrası 3 hane
- İnç sistemi: örn. X = 0,6216 (inç) MOD fonksiyon değişimi mm/inç = inç. Göstergede virgöl sonrası 4 hane

Eğer inç göstergeniz etkin ise, TNC beslemeyi inç/min değerinde gösterir. İnç programında beslemeyi faktör 10'dan büyük girmelisiniz.

16.4 İşletim sürelerinin gösterilmesi

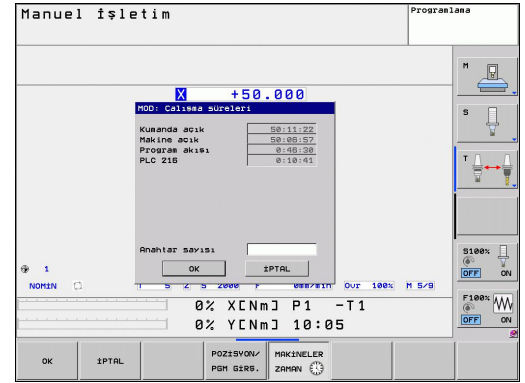
Uygulama

MAKİNE SÜRESİ yazılım tuşu üzerinden çeşitli işletme sürelerini gösterebilirsiniz:

İşletme süresi	Anlamı
Kumanda açık	Çalışmaya alınmasından itibaren komut işletim süresi
Makine açık	Çalışmaya alınmasından itibaren makine işletim süresi
Program akışı	Komut edilen işletimin çalışmaya alınması için işletme süresi



Makine üreticisi, ilaveten ek süreleri gösterebilir. Makine el kitabınıza dikkat edin.



16.5 Yazılım numaraları

Uygulama

Aşağıda yer alan yazılım numaraları, MOD - fonksiyonu "yazılım versiyonu" seçildikten sonra TNC ekranında belirir:

- **Kumanda tipi:** Kumandanın tanımlaması (HEIDENHAIN tarafından yönetilir)
- **NC yazılımı:** NC yazılım numarası (HEIDENHAIN tarafından yönetilir)
- **NCK:** NC yazılım numarası (HEIDENHAIN tarafından yönetilir)
- **PLC yazılımı:** PLC yazılımının numarası veya ismi (makine üreticisi tarafından yönetilir)

TNC, MOD fonksiyonu „FCL bilgisi“nde aşağıdaki bilgileri gösterir:

- **Gelişim durumu (FCL=Feature Content Level):** Kumanda üzerine kurulu gelişim durumu, bkz. "Gelişim durumu (yükseltme fonksiyonları)", Sayfa 11

16.6 Anahtar sayısını girin

Uygulama

TNC aşağıdaki fonksiyonlar için anahtar sayısına ihtiyaç duyar:

Fonksiyon	Anahtar sayısı
Kullanıcı parametresinin seçilmesi	123
Ethernet kartının konfigüre edilmesi	NET123
Özel fonksiyonları Q-parametreleri - programlamasına serbest bırakın	555343

16.7 Harici erişim

Uygulama



Makine üreticisi harici erişim imkanlarını konfigüre edebilir. Makine el kitabınıza dikkat edin.

HARİCİ ERİŞİM yazılım tuşu ile erişiminizi LSV-2 arayüzü üzerinden onaylayabilir veya engelleyebilirsiniz.

Harici erişime izin verme/harici erişimi engelleme:

- ▶ **Programlama** işletim türünü seçin
- ▶ MOD fonksiyonunu seçin: MOD tuşuna basın



- ▶ TNC'ye bağlanılmasına izin verme: HARİCİ ERİŞİM yazılım tuşunu AÇIK konumuna getirin. TNC, veri erişimine LSV-2 arayüzü üzerinden izin verir.
- ▶ TNC'ye bağlanılmasına izin vermeme: HARİCİ ERİŞİM yazılım tuşunu KAPALI konumuna getirin. TNC erişimi LSV-2 arayüzü üzerinden engeller

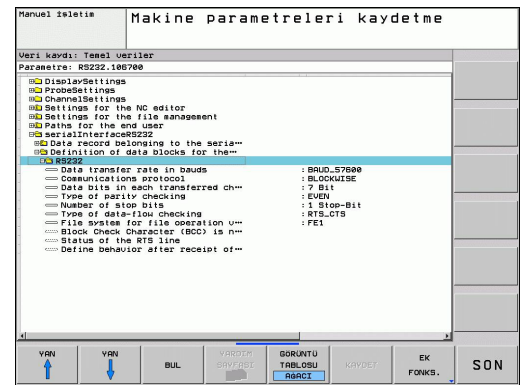
16.8 Veri arayüzleri kurma

TNC 620 üzerindeki seri arayüzler

TNC 620, seri veri aktarımı için otomatik olarak LSV2 aktarım protokolünü kullanır. LSV2 protokolü, sabit olarak önceden belirlenmiştir ve baud oranlarının (**baudRateLsv2** makine parametresi) ayarları dışında değiştirilemez. Başka bir aktarım türü (arabirim) de belirleyebilirsiniz. Aşağıda açıklanan ayar olanakları sadece yeni tanımlanan arabirimler için etkilidir.

Uygulama

Bir veri arabiriminin düzenlenmesi için dosya yönetimini (PGM MGT) seçin ve MOD tuşuna basın. MOD tuşuna tekrar basın ve 123 şifre numarasını girin. TNC, **GfgSerialInterface** kullanıcı parametresini gösterir, buraya şu ayarları girebilirsiniz:



RS-232 arayüzünü oluşturun

RS232 klasörünü açın. TNC, alttaki ayar olanaklarını gösterir:

BAUD ORANINI ayarlama (baudRate)

BAUD-RATE (Veri aktarım hızı) 110 ila 115.200 Baud arası seçilebilir.

Protokolü ayarlama (protocol)

Veri aktarım protokolü, seri bir aktarımın (iTNC 530'da MP5030 ile karşılaştırılabilir) veri akışını kumanda eder.



BLOCKWISE ayarı, burada verileri bloklar halinde bütünleştirerek aktaran veri aktarım biçimini gösterir. Blok halinde veri alımı, eş zamanlı blok halinde eski TNC hat kumandasının işlenmesi ile karıştırılmamalıdır. Blok halinde alım ve aynı NC programının eş zamanlı işlenmesi kumanda tarafından desteklenmez!

Veri aktarım protokolü	Seçim
Standart veri aktarımı (satırlar halinde aktarım)	STANDART
Paket halinde veri aktarımı	BLOCKWISE
Protokolsüz aktarım (sadece karakter aktarımı)	RAW_DATA

veri bitini ayarlama (dataBits)

dataBits ayarı ile bir işaretin 7 ya da 8 veri bit'i ile aktarılacağını tanımlarsınız.

Parite kontrolü (parity)

Parite bit'i ile aktarım hataları algılanır. Parite bit'i üç farklı türde oluşturulabilir:

- Parite oluşumu yok (NONE): Bir hata algılaması reddedilir
- Çift parite (EVEN): Eğer alıcı değerlendirmesinde tek sayıda belirlenmiş Bit tespit ederse, bir hata söz konusudur
- Tek parite (ODD): Eğer alıcı değerlendirmesinde çift sayıda belirlenmiş Bit tespit ederse, bir hata söz konusudur

Stopp bitini ayarlama (stopBits)

Start Bit'i ve bir ya da iki Stopp Bit'i ile seri veri aktarımında alıcıya, her aktarılan işaret için bir senkronizasyon sağlanır.

Handshake bitini ayarlama (flowControl)

Bir Handshake ile iki cihaz veri aktarımı kontrolü gerçekleştirir. Yazılım Handshake ve donanım Handshake arasında ayırıştırma yapılır.

- Veri akışı kontrolü yok (NONE): Handshake etkin değil
- Donanım Handshake (RTS_CTS): RTS etkin ile aktarım durdurması
- Yazılım Handshake (XON_XOFF): DC3 (XOFF) etkin ile aktarım durdurması

Dosya işletimi veri sistemi (fileSystem)

fileSystem ile seri arayüz için bir dosya sistemi belirleyin. Özel bir dosya sistemine gerek duymuyorsanız bu makine parametresi gerekli değildir.

- EXT: Yazıcı veya HEIDENHAIN dışındaki aktarım yazılımları için minimum dosya sistemi EXT1 ve EXT2 işletim türleri eski TNC kumandalarına karşılık gelir.
- FE1: TNCserver PC yazılımı veya başka bir harici disk birimi.

PC yazılım TNCserver ile veri aktarımı için ayarlar

Kullanıcı parametrelerinde (**serialInterfaceRS232 / seri Port'lar için veri tümcelerinin tanımlaması / RS232**) şu ayarlara rastlarsınız:

Parametre	Seçim
Baud'da veri aktarımı oranı	TNCserver'deki ayarla örtüşmelidir
Veri aktarım protokolü	BLOCKWISE
Her aktarılan işaretteki veri Bit'leri	7 Bit
Parite kontrolünün türü	EVEN
Durdurma Bit'i sayısı	1 durdurma Bit'i
Handshake türünü tespit edin	RTS_CTS
Dosya operasyonu için dosya sistemi	FE1

Harici cihazın işletim tipini seçin (fileSystem)

FE2 ve FEX işletim türlerinde "Tüm programları okuyun", "Satılan programı okuyun" ve "Klasörü okuyun" fonksiyonlarını kullanamazsınız

Harici cihaz	İşletim türü	Sembol
PC, HEIDENHAIN aktarım yazılımıyla TNCremoNT	LSV2	
HEIDENHAIN disk birimi	FE1	
Yabancı cihazlar örneğin, yazıcı, okuyucu, stampa ünitesi, TNCremoNT olmayan Pc	FEX	

16.8 Veri arayüzleri kurma

Veri aktarım yazılımı

TNC'den dosyaların aktarılması için ve TNC'ye gönderilmesi için, HEIDENHAIN yazılımını TNCremo veri aktarımı için kullanın. TNCremo ile seri arayüzü üzerinden veya Ethernet arayüzü üzerinden tüm HEIDENHAIN kumandalarından bağlanabilirsiniz.



TNCremo NT güncel sürümünü HEIDENHAIN Filebase'den ücretsiz olarak indirebilirsiniz (www.heidenhain.de, <Services und Dokumentation>, <Software>, <PC-Software>, <TNCremoNT>).

TNCremo için sistem koşulları:

- 486 işlemcili PC veya daha da iyisi
- Windows 95, Windows 98, Windows NT 4.0, Windows 2000, Windows XP, Windows Vista işletim sistemi
- 16 MByte Çalışma belleği
- 5 MByte sabit diskinizde serbest
- TCP/IP ağına, serbest seri arayüzü veya bağlantı

Windows altında kurulum

- ▶ Kurulum programını SETUP.EXE dosya yöneticisi (Explorer) ile başlatın.
- ▶ Setup programı talimatlarına uyun

Windows altında TNCremoNT'yi başlatın

- ▶ <Başlat>, <Programlar>, <HEIDENHAIN Uygulamaları>, <TNCremo> öğelerine tıklayın

Eğer TNCremo ilk kez başlatılıyorsa, TNCremo otomatik olarak TNC'ye bağlantı oluşturmak ister.

TNC ve TNCremoNT arasında veri aktarımı



TNC'den PC'ye program aktarımı yapmadan önce, TNC'de seçili programı kaydettiğinizden emin olun. Eğer işletim türü TNC'ye değiştirerseniz veya PGM MGT tuşu üzerinden dosya yönetimini seçerseniz, TNC değişiklikleri otomatik olarak kayıt eder.

TNC'nin bilgisayarınıza doğru olarak seri arayüze veya ağa bağlı olup olmadığını kontrol edin.

TNCremoNT başlattıktan sonra, ana pencerenin üst bölümünde, **1** tüm dosyaların aktif dizinde kaydedildiğini göreceksiniz. <Dosya>, <Klasör değiştir> komutlarıyla bilgisayarınızdaki herhangi bir sürücüyü veya başka bir dizini seçebilirsiniz.

Veri aktarımlarını PC üzerinden kontrol etmek isterseniz, PC üzerindeki bağlantıyı aşağıdaki gibi oluşturun:

- ▶ <Dosya> ve <Bağlantı oluştur> öğelerini seçin. TNCremoNT dosya ve izin yapısını TNC'den alır ve ana pencerenin alt bölümünde bunu **2** gösterir
- ▶ TNC'den PC'ye dosya aktarmak için, TNC penceresinde fareyle tıklayarak dosyayı seçin ve fare tuşunu basılı tutarak işaretlediğiniz dosyayı PC penceresine sürükleyin **1**
- ▶ PC'den TNC'ye dosya aktarmak için, PC penceresinde fareyle tıklayarak dosyayı seçin ve fare tuşunu basılı tutarak işaretlediğiniz dosyayı TNC penceresine sürükleyin **2**

Veri aktarımlarını TNC üzerinden kontrol etmek isterseniz, PC üzerindeki bağlantıyı aşağıdaki gibi oluşturun:

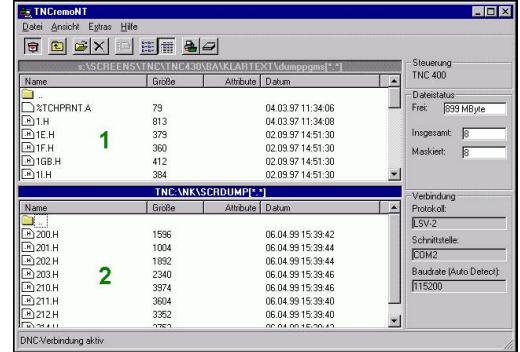
- ▶ <Ekstralar>, <TNCserver> öğelerini seçin. TNCremoNT sunucu işletimini başlatır ve TNC verilerini alabilir ya da TNC verilerine gönderebilir
- ▶ TNC üzerinde PGM MGTbkz. "Harici bir veri taşıyıcısına/ taşıyıcısından veri aktarma", Sayfa 114 tuşu ile dosya yönetimi fonksiyonlarını seçin ve istediğiniz dosyaları aktarın

TNCremoNT sonlandırın

<Dosya>, <Sonlandır> menü öğelerini seçin



Dikkatinizi ibarenin hassasiyetiyle TNCremoNT yardım fonksiyonlarını tüm fonksiyonlarında açıklandığını bilin. Çağırma F1 tuşu üzerinden gerçekleşir.



16.9 Ethernet arayüzü

Giriş

TNC'de standart olarak Ethernet kartı vardır; bu şekilde kumanda, istemci olarak ağınıza bağlanabilir. TNC verileri Ethernet kartı üzerinden aktarır.

- Windows işletim sistemlerine yönelik **smb** protokolü (server message block) ile veya
- **TCP/IP** protokol-ailesi (Transmission Control Protocol/Internet Protocol) ve NFS (Network File System) yardımıyla sağlanır

Bağlantı olanakları

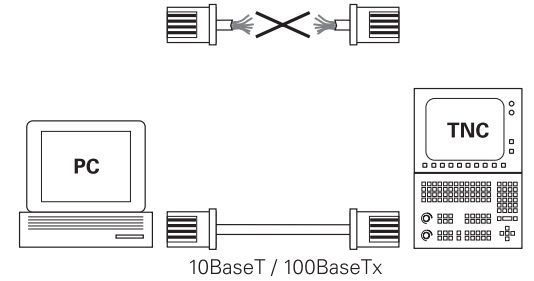
TNC'nin Ethernet kartını RJ45 bağlantısı aracılığıyla (X26, 100BaseTX veya 10BaseT) ağınıza bağlayabilir veya doğrudan PC ile birleştirebilirsiniz. Bağlantı galvanizlenmiş şekilde komut elektroniğinden ayrılmıştır.

100BaseTX veya 10BaseT bağlantısında, Twisted Pair kablosunu kullanın. TNC'yi ağı bu şekilde bağlayın.



TNC ile düğüm noktası arasındaki maksimum kablo uzunluğu, kabloun kalite sınıfına, mantolamaya ve ağ tipine (100BaseTX veya 10BaseT) bağlıdır.

TNC'yi kapsamlı bir faaliyet sürdürmeden, bir ethernet kartına sahip PC ile direkt bağlayabilirsiniz. Bunun için TNC'yi (Bağlantı X26) ile ve PC'yi çapraz Ethernet kablosuyla bağlayın (Satıcı tanımlaması: Patch kablosu çaprazlanmış veya STP kablosu çaprazlanmış)

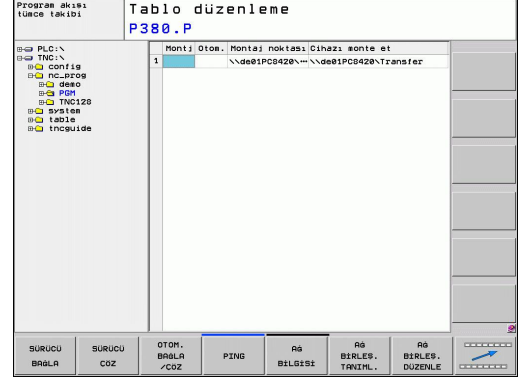


Kumandayı ağa bağlama

Ağ konfigürasyonunun fonksiyonuna genel bakış

- Dosya yönetiminde (PGM MGT) Ağ yazılım tuşunu seçin

Fonksiyon	Yazılım tuşu
Seçili ağ sürücüsüne bağlantı oluşturun. Bağlantının ardından Mount'un altında bir onay için bir çengel belirir.	SÜRÜCÜ BAĞLA
Bir ağ sürücüsünün bağlantısını ayırır.	SÜRÜCÜ ÇÖZ
Otomatik mount fonksiyonunu etkinleştirir veya dereden alır (= kumandanın ilk açılmasında ağ sürücüsünün otomatik bağlanması). Fonksiyonun durumu, ağ sürücüsü tablosunda otomatik öğesinin altındaki bir onay imi ile gösterilir.	OTOM. BAĞLA
Ping fonksiyonuyla ağdaki belirli bir katılımcı ile bir bağlantının kurulup kurulmadığını kontrol edersiniz. Adres girişi dört adet noktalarla ayrılmış ondalık sayılarla gerçekleşir (noktalı-ondalık-kayıt).	PING
TNC, etkin konumdaki ağ bağlantılarının bilgileriyle bir genel bakış penceresi açar.	AĞ BİLGİSİ
Ağ sürücüsü erişimini konfigüre eder. (Ancak NET123 MOD-anahtar numarasının girişiyle seçilebilir)	AĞ BİRLEŞ. TANIML.
Mevcut bir ağ bağlantısı verilerinin düzenlenmesi için diyalog penceresi açar. (Ancak NET123 MOD-anahtar numarasının girişiyle seçilebilir)	AĞ BİRLEŞ. DÜZENLE
Kumandanın ağ adresini konfigüre eder. (Ancak NET123 MOD-anahtar numarasının girişiyle seçilebilir)	AĞ KONFIGÜRE ETM
Mevcut bir ağ bağlantısını siler. (Ancak NET123 MOD-anahtar numarasının girişiyle seçilebilir)	AĞ BİRLEŞ. SİL



16.9 Ethernet arayüzü

Kumandanın ağ adresini konfigüre edin

- TNC'yi (X26 bağlantısı) ağ ile ya da bir PC ile bağlayın
- Dosya yönetiminde (PGM MGT) **Ağ** yazılım tuşunu seçin.
- MOD tuşuna basın. Ardından **NET123** anahtar sayısını girin.
- Yazılım tuşuna basarak **AĞ KONFIGÜRASYONU** genel ağ ayarlarına girin (sağ ortadaki resme bakın)
- Ağ konfigürasyonu için diyalog penceresi açılır

Ayar	Anlamı
ANA BİLGİSAYAR ADI	Kumanda bu ad altında ağda görünür. Bir ana bilgisayar adı sunucusu kullanıyorsanız burada tam yetkili ana bilgisayar adını girmelisiniz. Buraya hiçbir ad girmedenizde, kumanda tarafından SIFIR yetkilendirme kullanılır.
DHCP	DHCP = D ynamic H ost C onfiguration P rotocol Drop-Down menüde EVET seçeneğini işaretleyin, ardından kumanda ağ adresini (IP adresi), alt ağ maskesini, varsayılan yöneticiyi ve eğer gerekliyse bir Broadcast adresini otomatik olarak ağda mevcut bir DHCP sunucusundan alır. DHCP sunucusu kumandayı ana bilgisayar adından yola çıkarak tanımlar. Şirket ağınız bu fonksiyon için hazırlanmalıdır. Ağ yöneticinizle görüşün.
IP ADRESİ	Kumandanın ağ adresi: Yan yana duran her dört giriş alanına IP adresinin üçer hanesi girilebilir. ENT tuşuyla bir sonraki alana atlayabilirsiniz. Kumandanın ağ adresini ağ uzmanınızdan alın.
SUBNET-MASK	Ağın ağ ID'si ve ana bilgisayar ID'si arasında ayırım yapar: Kumandanın alt ağ maskesini ağ uzmanınızdan alın.
BROADCAST	Kumandanın Broadcast adresi; standart ayarlardan sapma görüldüğünde kullanılır. Standart ayarlar, ağ ID'si ve ana bilgisayar ID'sinden oluşur, burada tüm bit'ler 1'e ayarlanmıştır
ROUTER	Varsayılan yöneltici ağ adresi: Ancak ağınız, yöneltici üzerinden birbiri ile bağlantılı olan birçok kısmi ağdan oluşuyorsa giriş yapılmalıdır.



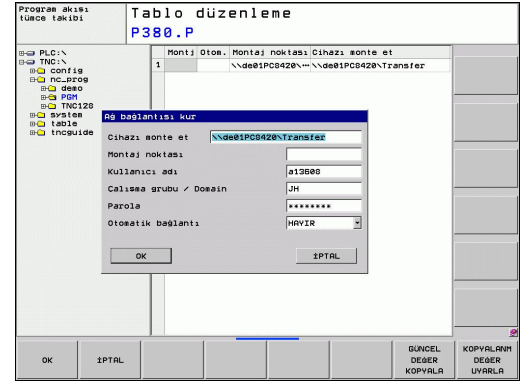
Girilen ağ konfigürasyonu ancak kumandanın yeniden başlatılmasının ardından etkin olur. Ağ konfigürasyonunun buton ya da OK yazılım tuşu ile tamamlanmasından sonra kumanda, onayın ardından yeniden başlatma uygular.

Diğer cihazlara yapılan ağ erişiminin konfigüre edilmesi (mount)



TNC'yi ağ uzmanı tarafından konfigüre ettirin. **username**, **workgroup** ve **password** parametresi tüm Windows işletim sistemlerinde belirtilmek zorunda değildir.

- TNC'yi (X26 bağlantısı) ağ ile ya da bir PC ile bağlayın
- Dosya yönetiminde (PGM MGT) **Ağ** yazılım tuşunu seçin.
- MOD tuşuna basın. Ardından **NET123** anahtar sayısını girin.
- Yazılım tuşuna basın: **AĞ BAĞLANTISI TANIMLA**
- Ağ konfigürasyonu için diyalog penceresi açılır



Ayar	Anlamı
Cihazı monte et	■ NFS üzerinden bağlanma: Mount edilecek dizin adı. Bu, cihazın ağ adresinden, iki nokta üst üste, eğik çizgi ve dizinin adından oluşur. Noktalarla ayrılmış dört adet ondalık sayı ile ağ adresinin girişi (noktalı-ondalık-kayıt), örn. 160.1.180.4:/ PC. Yol belirtirken, büyük/küçük harf yazılarına dikkat edin ■ Münferit Windows bilgisayarlarının SMB üzerinden bağlanması: Bilgisayarın ağ adını ve paylaşım adını girin, örn. \\PC1791NT\PC
Mount noktası	Cihaz adı: Burada verilen cihaz adı program yönetimindeki kumanda da mount uygulanan ağ için gösterilir, örn. WORLD: (İsim, iki nokta üst üste işaretiyle sonlanmalı!)
Dosya sistemi	Dosya sistem tipi: ■ NFS: Network File System ■ SMB: Windows ağı
NFS seçeneği	rsiz : Byte cinsinden veri alma için paket büyüklükleri wsiz : Byte cinsinden veri gönderme için paket büyüklükleri time0 : Kumandanın sunucu tarafından cevaplanmayan Remote Procedure Call'u tekrarlamasından sonra geçen sürenin saniyenin onda biri cinsinden değeri soft : EVET durumunda NFS sunucusu yanıt verene kadar Remote Procedure Call tekrarlanır. HAYIR girilmişse, tekrarlanmaz

Ayar	Anlamı
SMB seçeneği	Seçenekler SMB dosya sistemi tipiyle ilgili ise: Seçenekler boşluksuz olarak, virgüllerle ayrılmış olarak verilir. Büyük/ küçük yazımını dikkate alın. Seçenekler: ip: Kumandanın bağlanacağı Windows PC'nin IP adresi username: Kumandanın oturum açacağı kullanıcı ismi workgroup: Kumandanın oturum açacağı çalışma grubu password: Kumandanın oturum açacağı parola (azami 80 karakter) Başka SMB seçenekleri: Windows ağı için başka seçeneklerin giriş olanakları
Otomatik bağlantı	Otomatik mount (EVET ya da HAYIR): Kumanda açılırken ağa otomatik olarak mount uygulanıp uygulanmayacağını belirlersiniz. Otomatik olarak mount uygulanmayan cihazlara her zaman program yönetiminde mount uygulanabilir.



Protokol hakkında alınan bilgiler TNC 620 kapsamında devre dışı kalır. RFC 894 standardına uygun aktarım protokolü kullanılır.

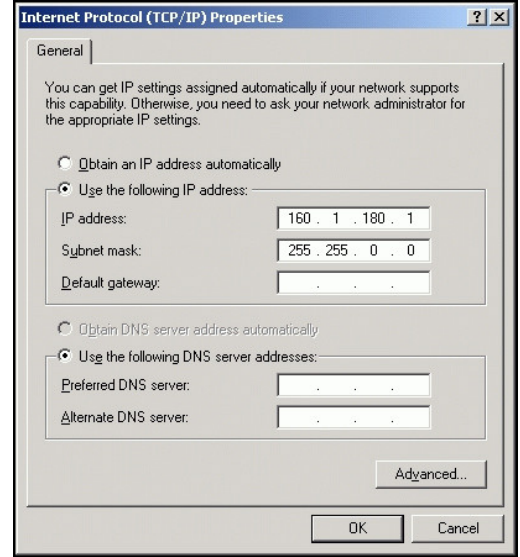
Windows 2000 işletim sistemli bir PC'deki ayarlar

**Önkoşullar:**

Ağ kartı, PC üzerinde kurulmuş ve çalışır şekilde olmalıdır.

TNC ile bağlamak istediğiniz PC'yi zaten şirket ağınıza bağlamışsanız, PC ağ adresini değiştirmemeli ve TNC'nin ağ adresine uyarlamalısınız.

- ▶ <Başlat>, <Ayarlar>, <Ağ ve Çevirmeli Bağlantılar> öğelerinden ağ ayarlarını seçin
- ▶ Sağ fare tuşuyla <LAN bağlantısı> sembolüne tıklayın ve ardından gösterilen menüde <Özellikler> seçeneğine tıklayın
- ▶ IP ayarlarını değiştirmek için <Internet protokolü (TCP/IP)> öğesine çift tıklayın (sağ üst resme bakın)
- ▶ Eğer henüz aktif değilse, <Aşağıdaki IP adresini kullan> seçeneğini seçin
- ▶ <IP Adresi> giriş alanına iTNC'de PC'ye özgü ağ ayarları altında belirlediğiniz bilgileri girin, örneğin 160.1.180.1
- ▶ <Subnet Mask> giriş alanına 255.255.0.0 girin
- ▶ Ayarları <OK> ile onaylayın
- ▶ Ağ konfigürasyonunu <OK> ile kaydedin, gerekirse Windows'u yeniden başlatın



16.10 HR 550 FS el çarkını konfigüre etme

16.10 HR 550 FS el çarkını konfigüre etme

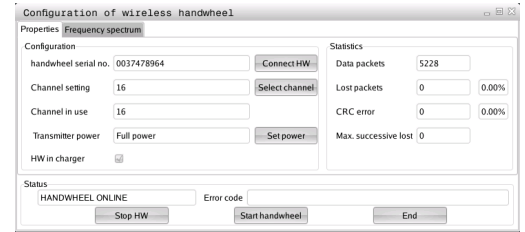
Uygulama

KABLOSUZ EL ÇARKINI AYARLA yazılım tuşu ile HR 550 FS kablosuz el çarkını konfigüre edebilirsiniz. Aşağıdaki fonksiyonlar kullanıma sunulur:

- El çarkını belli bir el çarkı yuvasına atama
- Telsiz kanalını ayarlama
- Mümkün olan en iyi telsiz kanalının belirlenmesi için frekans yelpazesini analiz etme
- Yayın gücünü ayarlama
- Aktarım kalitesine yönelik statik bilgiler

El arkının belli bir el çarkı yuvasına atanması

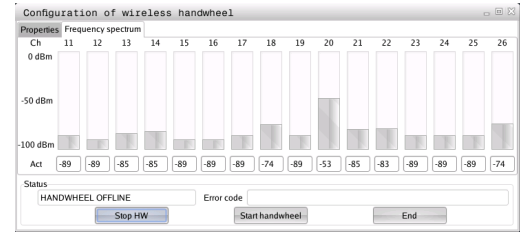
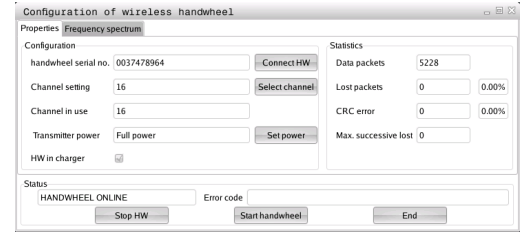
- ▶ El arkı yuvasının kumanda donanımına bağlı olduğundan emin olun
- ▶ El arkı yuvasına atamak istediğiniz kablosuz el çarkını, el çarkı yuvasına koyun
- ▶ MOD fonksiyonunu seçin: MOD tuşuna basın
- ▶ Yazılım tuşu çubuğuna geçin
 - ▶ Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsünün seçimi: KABLOSUZ EL ÇARKINI AYARLA yazılım tuşuna basın
 - ▶ **El çarkına bağlan** butonuna tıklayın: TNC, koyulan kablosuz el çarkının seri numarasını kaydeder ve bunları **El çarkına bağlan** butonunun solundaki konfigürasyon penceresinde gösterir
 - ▶ Konfigürasyonun kaydedilmesi ve konfigürasyon menüsünden çıkış: **SON** butonuna basın



Telsiz kanalını ayarlama

Kablosuz el çarkının otomatik başlatılmasında TNC, en iyi telsiz sinyalinin gönderen telsiz kanalını seçmeye çalışır. Telsiz kanalını kendiniz ayarlamak istiyorsanız aşağıdaki adımları uygulayın:

- ▶ MOD fonksiyonunu seçin: MOD tuşuna basın
- ▶ Yazılım tuşu çubuğuna geçin
 - ▶ Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsünün seçimi: KABLOSUZ EL ÇARKINI AYARLA yazılım tuşuna basın
 - ▶ Fareye tıklayarak **Frekans yelpazesi** sekmesini seçin
 - ▶ **El çarkını durdur** butonuna tıklayın: TNC, kablosuz el çarkına olan bağlantıyı durdurur ve mevcut olan her 16 kanal için de güncel frekans yelpazesini tespit eder
 - ▶ En az telsiz trafiği gösteren kanalın kanal numarasını aklınızda tutun (en küçük çubuk)
 - ▶ **El çarkını başlatın** butonundan kablosuz el çarkını tekrar etkinleştirin
 - ▶ Fareye tıklayarak **Özellikler** sekmesini seçin
 - ▶ **Kanal seç** butonuna tıklayın: TNC mevcut olan tüm kanal numaralarını gösterir. Fare ile, TNC'nin en az telsiz trafiği tespit ettiği kanal numarasını seçin
 - ▶ Konfigürasyonun kaydedilmesi ve konfigürasyon menüsünden çıkış: **SON** butonuna basın

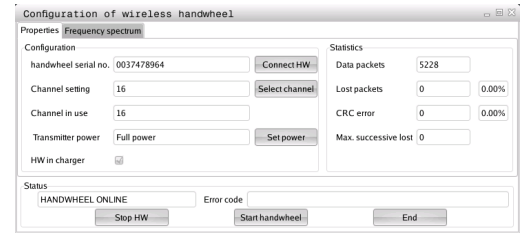


Yayın gücünün ayarlanması



Yayın gücü düşürüldüğünde kablosuz el çarkı erişim alanının da küçüldüğünü unutmayın.

- ▶ MOD fonksiyonunu seçin: MOD tuşuna basın
- ▶ Yazılım tuşu çubuğuna geçin
 - ▶ Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsünün seçimi: KABLOSUZ EL ÇARKINI DÜZENLE yazılım tuşuna basın
 - ▶ **Güçü ayarla** butonuna tıklayın: TNC mevcut olan üç güç ayarını gösterir. Fareye tıklayarak istenilen ayarı seçin
 - ▶ Konfigürasyonun kaydedilmesi ve konfigürasyon menüsünden çıkış: **SON** butonuna basın



16 MOD Fonksiyonları

16.10 HR 550 FS el çarkını konfigüre etme

İstatistik

İstatistik kısmında TNC, aktarım kalitesine dair bilgiler gösterir.

Kablosuz el çarkı, eksenlerin artık kusursuz ve güvenli sabitlenmesini sağlayamayan sınırlı bir alıcı kalitesinde acil kapatma ile tepki verir.

Maks. sıra kaybedildi değeri, sınırlı alıcı kalitesine işaret eder.

TNC'nin kablosuz el çarkı işletiminde istenilen kullanım yarıçapında burada defalarca 2'den büyük değerler göstermesi durumunda istenilmeyen bir bağlantı kesilmesinin yaşanma ihtimali çok büyüktür. Yayın gücünün yükseltilmesi veya daha az frekanslı bir kanala geçiş fayda sağlayabilir.

Bu gibi durumlarda aktarım kalitesini başka bir kanal seçerek iyileştirmeye (bkz. "Telsiz kanalını ayarlama", Sayfa 509) veya yayın gücünü yükseltmeye çalışın (bkz. "Yayın gücünün ayarlanması", Sayfa 509).

İstatistik verilerinin aşağıdaki şekilde gösterilmesini sağlarsınız:

- MOD fonksiyonunu seçin: MOD tuşuna basın
- Yazılım tuşu çubuğuna geçin
 - Kablosuz el çarkı için konfigürasyon menüsü seçin: KABLOSUZ EL ÇARKINI AYARLA yazılım tuşuna basın: TNC, istatistik verileri ile birlikte konfigürasyon menüsünü gösterir

17

**Tablolar ve Genel
Bakış**

17.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

17.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Uygulama

Parametre değerlerinin girişi **Konfigürasyon editörü** üzerinden gerçekleşir.



Ayarları, makineye özel fonksiyonlarla kullanıcılarına sağlamak için, makine üreticiniz kullanıcı parametresi olarak hangi makine parametresinin bulunacağını tanımlayabilir. Bunun yanında makine üreticiniz, ayrıca aşağıda tanımlanmamış makine parametresini TNC içine bağlayabilir.

Makine el kitabınıza dikkat edin.

Konfigürasyon editöründeki makine parametreleri parametre nesneleri olarak bir ağaç yapısında toplanır. Her parametre nesnesinin, altında bulunan parametrenin fonksiyonuna bağlanan bir ismi vardır (örn. **CfgDisplayLanguage**). Bir parametre nesnesi ya da diğer adıyla antite, ağaç yapısında klasör sembolünde bir "E" ile işaretlenir. Bazı makine parametreleri, kesin tanım için bir key adına sahiptir. Bu key adı parametreyi bir gruba (örneğin X eksen için X) atar. İlgili grup dosyası key adını taşır ve klasör sembolünde bir "K" ile işaretlenir.



Kullanıcı parametresi için konfigürasyon editöründe bulunuyorsanız, mevcut parametrenin görüntüsünü değiştirebilirsiniz. Standart ayarlama ile parametreler kısa ve açıklayıcı metinlerle gösterilir. Parametrelerin gerçek sistem isimlerinin görünmesi için ekran bölümlmesi tuşuna basın ve ardından SİSTEM İSMİNİ GÖSTER yazılım tuşuna basın. Standart görünüme geri dönmek için aynı yolu izleyin.

Henüz aktif olmayan parametre ve nesneler gri bir ikonla gösterilir. EK FONKS. ve EKLE yazılım tuşlarıyla bunları etkinleştirebilirsiniz.

TNC, içinde yirmiye kadar konfigürasyon verisinin kayıtlı olduğu devamlı bir değişiklik listesi tutar.

Değişiklikleri geriye dönük hale getirmek için istediğiniz satırı seçip EK FONKS. ve DEĞİŞİKLİĞİ İPTAL ET yazılım tuşlarına basın.

Konfigürasyon editörünü çağırın ve parametreleri değiştirin

- ▶ Programlama işletim türünü seçin
- ▶ MOD tuşuna basın
- ▶ 123 anahtar sayısını girin
- ▶ Parametre değiştirme
- ▶ SON yazılım tuşuyla konfigürasyon editöründen çıkabilirsiniz
- ▶ KAYDET yazılım tuşuyla değişiklikleri uygulayın

Parametre ağacının her satır başında TNC, bu satır için ek bilgiler taşıyan bir ikon gösterir. İkonlar aşağıdaki anlamlara sahiptir:

-  Kol mevcut, ancak katlanmış
-  Kol açık
-  Boş nesne, açılmaz
-  Başlatılmış makine parametresi
-  Başlatılmamış (opsiyonel) makine parametresi
-  Okunabilir fakat düzenlenemez
-  Okunamaz ve düzenlenemez

Klasör sembol listesinde konfigürasyon nesnesinin türü görülür:

-  Key (Grup adı)
-  Liste
-  Antite ya da parametre nesnesi

Yardımcı metni göster

HELP tuşuyla her parametre nesnesine veya öz niteliğe dair bir yardım metni gösterilebilir.

Yardım metni tek sayfada yeterli alana sahip değilse, (sağ üstte örn. 1/2 bulunur), **YARDIMI ÇEVİR** yazılım tuşuyla ikinci sayfaya geçilebilir.

HELP tuşuna tekrar basıldığında yardım metnini tekrar kapatır.

Yardım metnine ek olarak başka bilgiler de gösterilir, örn. ölçü birimi, bir başlangıç değeri, bir seçim vs. Eğer seçili makine parametresi TNC'deki bir parametreye uygun ise, uygun olan MP numarası da gösterilir.

17.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Parametre listesi

Parametre ayarları

DisplaySettings

Ekran ayarları

Gösterilen eksenlerin sırası

[0] ila [5]

Mevcut eksenlere bağlıdır

Pozisyon penceresindeki pozisyon göstergesinin türü

NOMİN**GERÇ****REF GR****REF. NOM.****SCHPF****K YOL**

Durum göstergesindeki pozisyon göstergesinin türü

NOMİN**GERÇ****REF GR****REF. NOM.****SCHPF****K YOL**

Pozisyon göstergesinin ondalık işareti tanımı

.

Manuel işletim işletim türünde besleme göstergesi

at axis key: Beslemeyi sadece eksen yön tuşlarına basıldığında göster**always minimum: Beslemeyi her zaman göster**

Pozisyon göstergesindeki mil pozisyonu göstergesi

during closed loop: Mil pozisyonunu sadece mil pozisyonu ayarlanırken göster**during closed loop and M5: Mil pozisyonunu sadece mil pozisyonu ayarlanırken ve M5 sırasında göster**

True:Preset tablosu yazılım tuşunu göster veya gizle

True: Preset tablosu yazılım tuşu gösterilmez**False: Preset tablosu yazılım tuşunu göster**

Parametre ayarları**DisplaySettings**

Tekli eksenler için gösterge adımı

Mevcut tüm eksenlerin listesi

Pozisyon göstergesi için mm veya derece cinsinden gösterge adımı

0,1

0,05

0,01

0,005

0,001

0,0005

0,0001

0,00005 (Display step yazılım seçeneği)

0,00001 (Display step yazılım seçeneği)

Pozisyon göstergesi için inç cinsinden gösterge adımı

0,005

0,001

0,0005

0,0001

0,00005 (Display step yazılım seçeneği)

0,00001 (Display step yazılım seçeneği)

DisplaySettings

Ekran için geçerli olan ölçü biriminin tanımı

metrik: Metrik sistemi kullan**inç: inç sistemini kullan****DisplaySettings**

NC programlarının ve döngü göstergesinin formatı

HEIDENHAIN Açık Metin veya DIN/ISO'da program girişi

HEIDENHAIN: MDI işletim türünde açık metin diyalogunda program girişi**ISO: MDI işletim türünde DIN/ISO'da program girişi**

Döngülerin gösterimi

TNC_STD: Döngüleri yorum metinleriyle göster**TNC_PARAM: Döngüleri yorum metinleri olmadan göster**

17.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Parametre ayarları

DisplaySettings

Kumanda ilk açılma tutumu

True: Elektrik kesintisi bildirimini göster**False: Elektrik kesintisi bildirimini gösterme**

DisplaySettings

NC ve PLC diyalog dilinin ayarlanması

NC diyalog dili

ENGLISH**GERMAN****CZECH****FRENCH****ITALIAN****SPANISH****PORTUGUESE****SWEDISH****DANISH****FINNISH****DUTCH****POLISH****HUNGARIAN****RUSSIAN****CHINESE****CHINESE_TRAD****SLOVENIAN****ESTONIAN****KOREAN****LATVIAN****NORWEGIAN****ROMANIAN****SLOVAK****TURKISH****LITHUANIAN**

PLC diyalog dili

Bkz. PLC diyalog dili

PLC hata mesajı dili

Bkz. NC diyalog dili

Yardım dili

Bkz. NC diyalog dili

Parametre ayarları

DisplaySettings

Kumanda ilk açılma tutumu

"Elektrik kesintisi" bildirimini onaylayın

TRUE: Kumandanın ilk açılma işlemi ancak bildirim onaylandıktan sonra sürdürülür

FALSE: "Elektrik kesintisi" bildirimi belirmez

Döngülerin gösterimi

TNC_STD: Döngüleri yorum metinleriyle göster

TNC_PARAM: Döngüleri yorum metinleri olmadan göster

DisplaySettings

Program akışı grafiği ayarları

Grafik göstergesinin türü

High (yoğun CPU kullanımı): Program akışı grafiğinde doğrusal ve dönen eksenlerin konumu göz önüne alınır (3D)

Low: Program akışı grafiğinde sadece doğrusal eksenlerin konumu göz önüne alınır (2,5D)

Disabled: Program akışı grafiği devre dışı

ProbeSettings

Tarama tutumunun konfigürasyonu

Manuel işletim: Temel devrin dikkate alınması

TRUE: Tarama işleminde etkin bir temel devri dikkate alın

FALSE: Tarama işleminde daima eksene paralel sürün

Otomatik işletim: Tarama fonksiyonlarında çoklu ölçüm

1 ila 3: Her tarama işlemi için tarama sayısı

Otomatik işletim: Çoklu ölçümler için güvenilir değer aralığı

0,002 ila 0,999 [mm]: Bir çoklu ölçümde ölçüm değerinin bulunması gereken alan

Yuvarlak stylus konfigürasyonu

Stylus orta noktasının koordinatları

[0]: Makine sıfır noktasına göre stylus orta noktasının X koordinatı

[1]: Makine sıfır noktasına göre stylus orta noktasının Y koordinatı

[2]: Makine sıfır noktasına göre stylus orta noktasının Z koordinatı

Ön konumlandırma için stylus üzerindeki güvenlik mesafesi

0,001 ila 99 999,9999 [mm]: Alet eksen yönündeki güvenlik mesafesi

Ön konumlandırma için güvenlik bölgesi

0,001 ila 99 999,9999 [mm]: Düzlemde alet eksenine dik güvenlik mesafesi

17.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Parametre ayarları

CfgToolMeasurement

Mil oryantasyonu için M fonksiyonu:

-1: Mil oryantasyonu direkt NC üzerinden

0: : Fonksiyon etkin değil

1 ila 999: Mil oryantasyonu için M fonksiyonu numarası

Alet yarıçap ölçümü için tarama yönü

yarıçap ölçümü için tarama yönü X_Pozitif, Y_Pozitif, X_Negatif, Y_Negatif (alet eksenine bağlı olarak)

Stylus üst kenarın alet alt kenarına olan mesafesi

0,001 ila 99,9999 [mm]: Stylus'un alete kaydırılması

Tarama döngüsünde hızlı hareket

10 ila 300 000 [mm/dk.]: Tarama döngüsünde hızlı hareket

Alet ölçümünde tarama beslemesi

1 ila 3 000 [mm/dk.]: Alet ölçümünde tarama beslemesi

Tarama beslemesinin hesaplanması

ConstantTolerance: Tarama beslemesinin sabit toleransla hesaplanması

VariableTolerance: Tarama beslemesinin değişken toleransla hesaplanması

ConstantFeed: Sabit tarama beslemesi

Alet kesiminde izin verilen azami dönüş hızı

1 ila 129 [m/dk.]: Freze çevresinde izin verilen dönüş hızı

Alet ölçümünde izin verilen azami devir

0 ila 1 000 [1/dk.]: İzin verilen azami devir

Alet ölçümünde izin verilen azami ölçüm hatası

0,001 ila 0,999 [mm]: İzin verilen ilk azami ölçüm hatası

Alet ölçümünde izin verilen azami ölçüm hatası

0,001 ila 0,999 [mm]: İkinci azami izin verilen ölçüm hatası

Tarama rutini

MultiDirections: Birden fazla yönden tarama

SingleDirection: Tek yönden tarama

Parametre ayarları

ChannelSettings

CH_NC

Aktif kinematik

Etkinleştirilecek kinematik

Makine kinematiklerinin listesi

Geometri toleransları

Daire yarıçapının izin verilen sapması

0,0001 ila 0,016 [mm]: Daire yarıçapının, daire sonunda daire başlangıç noktasıyla karşılaştırmalı izin verilen sapması

İşlem döngülerinin konfigürasyonu

Cep frezesinde bindirme faktörü

0,001 ila 1,414: CEP FREZELEME 4 ve DAİRE CEBİ 5 döngülerinin bindirme faktörü

Hiçbir M3/M4 etkin değil ise "Mil ?" hata mesajı göster

on: Hata mesajı ver**off: Hata mesajı verme**

"Derinliği negatif girin" hata mesajı ver

on: Hata mesajı ver**off: Hata mesajı verme**

Silindir kılıfındaki yiv duvarına yaklaşma tutumu

LineNormal: Bir doğru ile yaklaşma**CircleTangential: Bir dairesel hareketle yaklaşma**

Mil oryantasyonu için M fonksiyonu:

-1: Mil oryantasyonu direkt NC üzerinden**0: 0: Fonksiyon etkin değil****1 ila 999: Mil oryantasyonu için M fonksiyonu numarası**

NC programının tutumunu belirleme

Program başlatılırken işlem süresinin sıfırlanması

True: İşlem süresi sıfırlanır**False: İşlem süresi sıfırlanmaz**

17.1 Makineye özel kullanıcı parametreleri

Parametre ayarları

Doğrusal elamanın filtrelenmesi için geometri filtresi

Streç filtrenin tipi

- **Off:** Filtre etkin değil
- **ShortCut:** Poligonda münferit noktaların çıkartılması
- **Average:** Geometri filtresi köşeleri düzleştiriyor

Filtrelenmiş konturların filtrelenmemiş olanlara azami mesafesi

0 ila 10 [mm]: Filtrelenip alınan noktalar sonuçlanan mesafelerin toleransı içinde

Filtreleme ile meydana gelen mesafenin azami uzunluğu

0 ila 1000 [mm]: Geometri filtrelemesinin etki ettiği uzunluk

NC editörü için ayarlar

Yedekleme dosyalarının oluşturulması

TRUE: NC programlarının düzenlenmesinin ardından yedekleme dosyası oluşturun

FALSE: NC programlarının düzenlenmesinin ardından yedekleme dosyası oluşturmayın

Satırların silinmesinin ardından imlecin tutumu

DOĞRU: İmleç, silme işleminin ardından bir önceki satır üzerinde durur (iTNC tutumu)

FALSE: İmleç, silme işleminin ardından bir sonraki satırda durur

İmlecin ilk veya son satırdaki tutumu

TRUE: PGM başında/ sonunda imleçle gezinmeye izin verilir

FALSE: PGM başında/ sonunda imleçle gezinmeye izin verilmez

Çok satırlı tümcelerde satır kesintisi

ALL: Satırları daima tam olarak göster

ACT: Sadece etkin tümcenin satırlarını tam olarak göster

NO: Satırları ancak tümce düzenlendiğinde tam olarak göster

Yardım etkinleştirme

TRUE: Yardım resimlerini temel olarak daima giriş esnasında göster

FALSE: Yardım resimlerini ancak DÖNGÜ YARDIMI tuşu AÇIK olarak ayarlandıysa göster. DÖNGÜ YARDIMI AÇIK/KAPALI yazılım tuşu programlama işletim türünde "ekran taksimi" tuşuna basıldıktan sonra gösterilir

Bir döngü girişinin ardından yazılım tuşu çubuğunun tutumu

TRUE: Bir döngü tanımlamasının ardından döngü yazılım tuşu çubuğunu etkin halde bırak

FALSE: Bir döngü tanımlamasının ardından döngü yazılım tuşu çubuğunu kapat

Blok silme sırasında güvenlik sorgusu

TRUE: Bir NC tümcesinin silinmesinde güvenlik sorgusunu göster

FALSE: Bir NC tümcesinin silinmesinde güvenlik sorgusunu gösterme

NC programının denetleneceği en son satır numarası

Parametre ayarları**100 ila 9999: Geometrinin denetleneceği program uzunluğu**

DIN/ISO programlama: Tümce numarası adım genişliği

0 ila 250: DIN/ISO tümcelerinin programda kullanıldığı adım genişliği

Aynı sözdizimi elemanlarının kullanılacağı en son satır numarası

500 ila 9999: İmlecın üzerinde durduğu elamanın yukarı / aşağı ok tuşlarıyla aranması**Son kullanıcı için yol bilgileri**

Sürücü ve/veya izinlerin listesi

TNC, buraya kaydedilen sürücü ve izinleri dosya yönetiminde gösterir

İşleme için FN 16 çıkış yolu

Programda hiçbir yol tanımlanmadığında FN 16 çıkışı için olan yol

Programlama ve program testi işletim türü için FN 16 çıkış yolu

Programda hiçbir yol tanımlanmadığında FN 16 çıkışı için olan yol**Dosya yönetimi ayarları**

Bağlı dosyalara ait göstergeler

MANUAL: Bağlı dosyalar gösterilir**AUTOMATIC: Bağlı dosyalar gösterilmez****Evrensel saat (Greenwich Time)**

Evrensel saatle aradaki zaman farkı [h]

-12 ila 13: Greenwich saatiyle aradaki zaman farkının saat cinsinden değeri

seri arayüz: bkz. "Veri arayüzleri kurma", Sayfa 496

17.2 Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu

17.2 Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu

Arayüz V.24/RS-232-C HEIDENHAIN cihazları



Arayüz, EN 50 178 Ağdan güvenli ayrılma işlevini sağlar.

25 kutuplu adaptör blok kullanımında:

TNC		VB 365725-xx		310085-01 Adaptör bloğu		VB 274545-xx			
Pim	Meşgul	Duy	Renk	Duy	Pim	Duy	Pim	Renk	Duy
1	meşgul değil	1		1	1	1	1	beyaz/ kahve	1
2	RXD	2	sarı	3	3	3	3	sarı	2
3	TXD	3	yeşil	2	2	2	2	yeşil	3
4	DTR	4	kahve	20	20	20	20	kahve	8
5	Sinyal GND	5	kırmızı	7	7	7	7	kırmızı	7
6	DSR	6	mavi	6	6	6	6		6
7	RTS	7	gri	4	4	4	4	gri	5
8	CTR	8	pembe	5	5	5	5	pembe	4
9	meşgul değil	9					8	mor	20
Geh.	Dış muhafaza	Geh.	Dış muhafaza	Geh.	Geh.	Geh.	Geh.	Dış muhafaza	Geh.

Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu 17.2

9 kutuplu adaptör blok kullanımında:

TNC		VB 355484-xx		Adaptör bloğu 363987-02		VB 366964-xx			
Pim	Meşgul	Duy	Renk	Pim	Duy	Pim	Duy	Renk	Duy
1	meşgul değil	1	kırmızı	1	1	1	1	kırmızı	1
2	RXD	2	sarı	2	2	2	2	sarı	3
3	TXD	3	beyaz	3	3	3	3	beyaz	2
4	DTR	4	kahve	4	4	4	4	kahve	6
5	Sinyal GND	5	siyah	5	5	5	5	siyah	5
6	DSR	6	mor	6	6	6	6	mor	4
7	RTS	7	gri	7	7	7	7	gri	8
8	CTR	8	beyaz/yeşil	8	8	8	8	beyaz/ yeşil	7
9	meşgul değil	9	yeşil	9	9	9	9	yeşil	9
Geh.	Dış muhafaza	Geh.	Dış muhafaza	Geh.	Geh.	Geh.	Geh.	Dış muhafaza	Geh.

17.2 Veri arayüzleri için soket tanımı ve bağlantı kablosu

Yabancı cihazlar

Yabancı cihazlardaki soket belirlemesi, HEIDENHAIN- cihazların soket tanımlamasında hayli sapma gösterebilir.

Cihazdan ve aktarım tipine bağlıdır. Lütfen soket belirlemesini alt tablodaki adaptör bloğundan temin edin.

Adaptör bloğu **VB 366964-xx**
363987-02

Duy	Pim	Duy	Renk	Duy
1	1	1	kırmızı	1
2	2	2	sarı	3
3	3	3	beyaz	2
4	4	4	kahve	6
5	5	5	siyah	5
6	6	6	mor	4
7	7	7	gri	8
8	8	8	beyaz/ yeşil	7
9	9	9	yeşil	9
Geh.	Geh.	Geh.	Dış muhafaza	Geh.

Ethernet arayüzü RJ45 duyu

Maksimum kablo uzunluğu:

- Muhafazasız: 100 m
- Muhafazalı: 400 m

Pin	Sinyal	Tanım
1	TX+	Transmit Data
2	TX–	Transmit Data
3	REC+	Receive Data
4	serbest	
5	serbest	
6	REC–	Receive Data
7	serbest	
8	serbest	

17.3 Teknik bilgi

Sembol açıklamaları

- Standart
- Eksen -opsiyonları
- 1 Yazılım Seçeneği 1
- 2 Yazılım Seçeneği 2
- x Yazılım seçeneği 1 ve yazılım seçeneği 2 dışındaki yazılım seçeneği

Kullanıcı fonksiyonları

Kısa tanımlamalar	■ Temel uygulama: 3 eksen artı ayarlı mil □ 4 eksen artı ayarlı mil için ilave eksen □ 5 eksen artı ayarlı mil için ilave eksen
Program girişi	HEIDENHAIN açık metin diyalogu ve DIN/ISO'da
Pozisyon bilgileri	■ Dikdörtgen koordinatlarda veya kutupsal koordinatlarda doğrular ve daireler için nominal pozisyonlar ■ Ölçü bilgileri mutlak veya artan değerlerle ■ Gösterge ve girişler mm veya inç değerinde
Alet düzeltmesi	■ Çalışma düzlemindeki alet yarıçapı ve alet uzunluğu - x Yarıçap düzeltmesi yapılan kontur 99 tümceye kadar önden hesaplanabilmektedir (M120)
Alet tabloları	İstenen sayıda alet içeren birden fazla alet tablosu
Sabit hat hızı	■ Alet merkez hattına dayalı ■ Alet kesimine dayalı
Paralel işletim	Başka bir program işlenirken, programı grafik destekle oluşturun
3D-işlemesi (yazılım opsiyonu 2)	2 Özellikle darbesiz hareket şekli 2 Yüzey normali vektörü yoluyla 3D alet düzeltmesi 2 Hareketli başlık konumunun ayarlanması elektronik el çarkı ile program akışı sırasında yapılır; alet ucu pozisyonu değişmez (TCPM = Tool Center Point Management) 2 Aleti kontura dik tutun 2 Alet yarıçap düzeltmesi harekete ve alet yönüne dik
Yuvarlak tezgah işlemesi (Yazılım seçeneği 1)	1 Kontur programların silindirik üzerinden işlenmesi 1 mm/dak cinsinden besleme
Kontur elemanları	■ Doğru ■ Şev ■ Çember ■ Daire merkezi ■ Daire yarıçapı ■ Teğetsel olarak bağlı çember ■ Köşe yuvarlama

Kullanıcı fonksiyonları		
Kontura yaklaşma ve konturdan çıkma	■	Doğru üzerinden: Teğetsel ya da dikey
	■	Daire üzerinden
Serbest kontur programlama FK	x	NC'ye uygun ölçümlememiş malzemelere yönelik grafik desteklerle HEIDENHAIN açık metinde serbest kontur programlaması FK.
Program atlamaları	■	Alt programlar
	■	Program bölümünün tekrarı
	■	İstediğiniz programı alt program olarak girme
İşleme döngüleri	■	Dengeleme aynası ile ve dengeleme aynası olmadan delme, dış delme için delme döngüleri
	■	Dikdörtgen cep ve daire cep kazıma
	x	Derin delme, raybalama, tornalama ve havşalama delme döngüleri
	x	İç ve dış vida frezesi döngüsü
	x	Dikdörtgen cep ve dairesel cep perdahlama
	x	Düz ve eğik açılı yüzeylerin işlenmesine yönelik döngüler
	x	Düz ve daire şeklindeki yivlerin işlenmesine yönelik döngüler
	x	Daire ve çizgiler üzerine nokta örnekleri
	x	Kontur cebi kontura paralel
	x	Kontur çizimi
	x	İlaveten üretici döngüleri (makine üreticilerince oluşturulmuş özel işleme döngüleri) entegre edilebilir
Koordinat hesap dönüşümleri	■	Kaydırma, döndürme, yansıtma
	■	Ölçü faktörü (eksene özel)
	1	Çalışma düzleminin döndürülmesi (Yazılım seçeneği 1)
Q parametresi Değişkenlerle programlama	■	Matematiksel fonksiyonlar =, +, -, *, /, sin α, cos α, kök hesaplaması
	■	Mantıksal bağlamalar (=, ≠, <, >)
	■	Parantez hesabı
	■	tan α, arcus sin, arcus cos, arcus tan, a ⁿ , e ⁿ s, ln, log, bir sayının mutlak değeri, π sabiti, olumsuz, virgülden önceki veya sonraki hanelerin kesilmesi
	■	Daire hesaplama fonksiyonları
	■	String parametresi
Programlama yardımları	■	Hesap makinesi
	■	Oluşan tüm hata mesajlarının tam listesi
	■	Hata mesajlarında metin bağlamına duyarlı yardım fonksiyonu
	■	Döngüleri programlarken grafik desteği
	■	NC programındaki yorum cümleleri
Teach-In	■	Gerçek pozisyonlar, doğrudan NC programına devralınır
Test-Grafik Gösterim türleri	x	İşleme akışının grafik simülasyonu, başka bir program işlenirken de yapılabilir
	x	Üstten görünüş / 3 düzlemde gösterim / 3D gösterim / 3D çizgi grafiği
	x	Kesit büyütmesi

Kullanıcı fonksiyonları

Programlama grafiği	■	Programlama işletim türünde, girilen NC tümceleri birlikte işaretlenir (2D çizgi grafiği), bu başka program işlenirken de yapılabilir
İşleme grafiği Gösterim türleri	x	İşlenen programın, üstten görünüş / 3 düzlemde gösterim / 3D gösterim şeklinde grafik gösterimi
Çalışma süresi	■	"Program testi" işletim türünde işleme sürelerinin hesaplanması
	■	Program akışı işletim türlerine geçerli işleme süresinin gösterilmesi
Kontura tekrar yaklaşma	■	İstenilen program tümcesine kadar tümce akışı ve işlemenin devam ettirilmesi için hesaplanan nominal pozisyona yaklaşılması
	■	Programı yarıda kesme, konturu terk etme ve yeniden yaklaşma
Sıfır noktası tabloları	■	İşleme parçasına bağlı sıfır noktalarının kaydedilmesi için birden fazla sınıf noktası tablosu
Tarama sistemi döngüleri	x	Tarama sistemini kalibre etme
	x	Malzeme eğikliğinin manuel veya otomatik olarak dengelenmesi
	x	Referans noktasının manuel veya otomatik olarak belirlenmesi
	x	Malzemelerin otomatik olarak ölçülmesi
	x	Otomatik alet ölçümleri için döngüler

17.3 Teknik bilgi

Teknik Bilgiler

Bileşenler	■ Kontrol paneli ■ TFT renkli düz ekran, yazılım tuşlarıyla birlikte
Program belleği	■ 2 GBayt
Giriş hassasiyeti ve gösterge adımları	■ Doğrusal eksenlerde 0,1 µm'a kadar ■ Doğrusal eksenlerde 0,01 µm 'a kadar (seçenek 23 ile) ■ 0,000 1°'ye kadar açılı eksenlerde ■ Doğrusal eksenlerde 0,000 01°'e kadar (seçenek 23 ile)
Girdi alanı	■ Azami 999 999 999 mm veya 999 999 999°
Interpolasyon:	■ 4 eksenlerdeki doğrultular ■ 2 eksenlerdeki daire ■ Cıvata hattı: Çember ve doğrunun bindirilmesi ■ Cıvata hattı: Çember ve doğrunun bindirilmesi
Tümce işleme süresi Yarıçap düzeltmesi içermeyen 3D doğrusu	■ 1,5 ms
Eksen ayarı	■ Durum ayar hassaslığı: Pozisyon ölçüm cihazı /1024 sinyal periyodu ■ Konum ayar ünitesi döngü süresi: 3 ms ■ Devir ayar ünitesi döngü süresi: 200 µs
İşleme yolu	■ Maksimum 100 m (3 937 inç)
Mil devri	■ Azami 100 000 U/dk. (analog devir nominal değeri)
Hata kompanzasyonu	■ Çizgisel ve çizgisel olmayan eksen hataları, gevşek, dairesel hareketlerde ters uçlar, ısı genleşmesi ■ Sürtünmeli tutunma
Veri arayüzleri	■ Her bir V.24 / RS-232-C maks. 115 kBaud ■ TNC'yi HEIDENHAIN'ın TNCremo yazılımına sahip arayüz yoluyla harici olarak kullanmak için LSV-2 protokollü gelişmiş veri arayüzü ■ Ethernet arayüzü 100 Base T (dosya tipine ve ağ yüküne bağlı olarak) yakl. 40 ila 80 MBit/sn ■ 3 x USB 2.0
Çevre sıcaklığı	■ İşletim: 0°C ila +45°C ■ Depolama: -30°C ila +70°C

Aksesuar

Elektronik el çarkı	■ Ekranlı, taşınabilir ve kablosuz bir HR 550 FS el çarkı veya ■ Ekranlı ve taşınabilir HR 520 el çarkı veya ■ Ekranlı ve taşınabilir HR 420 el çarkı veya ■ HR 410 taşınabilir el çarkı veya ■ HR 130 monte edilebilir el çarkı veya ■ HRA 110 el çarkı adaptörü üzerinden en fazla üç HR 150 monte edilebilir el çarkı
----------------------------	---

Tarama sistemi	■ TS 220: Kablo bağlantılı ve anahtarlı 3D tarama sistemi ■ TS 440: Kızılötesi aktarımlı ve anahtarlı 3D tarama sistemi ■ TS 444: Kızılötesi aktarımlı ve anahtarlı pilsiz 3D tarama sistemi ■ TS 640: Kızılötesi aktarımlı ve anahtarlı 3D tarama sistemi ■ TS 740: Kızılötesi aktarımlı, anahtarlı, yüksek hassasiyete sahip 3D tarama sistemi ■ TT 140: Alet ölçümü için anahtarlı 3D tarama sistemi ■ TT 449: Alet ölçümü için kızılötesi aktarımlı, anahtarlı 3D tarama sistemi
-----------------------	--

Donanım Seçenekleri

- 1. 4 eksen ve mil için ilave eksen
- 2. 5 eksen ve mil için ilave eksen

Yazılım seçeneği 1 (Seçenek numarası #08)

Yuvarlak tezgah işlemesi	■ Kontur programların silindir üzerinden işlenmesi ■ mm/dak cinsinden besleme
---------------------------------	--

Koordinat hesap dönüşümleri	■ Çalışma düzleminin döndürülmesi
------------------------------------	---

İnterpolasyon:	■ Döndürülmüş çalışma düzlemindeki 3 eksen de yer alan daire (hacimsel daire)
-----------------------	---

Yazılım seçeneği 2 (Seçenek numarası #09)

3D Çalışmalar:	■ Özellikle darbesiz hareket şekli ■ 3D-Aletleri yüzey normalleri üzerinden-Vektöre ■ Hareketli başlık konumun elektronik el çarkıyla program akışı sırasında değiştirilmesi; alet ucu konumu değişmez (TCPM = Tool Center Point Management) ■ Aleti kontura dik tutun ■ Alet yarıçap düzeltmesi harekete ve alet yönüne dik
İnterpolasyon:	■ 5 eksen deki doğrultu (Export izin alma zorunluluğu)

17.3 Teknik bilgi

Touch probe function yazılımı (seçenek numarası #17)

Tarama sistemi döngüleri	■ Alet eğim konumunun manuel işletimde kompanse edilmesi ■ Alet eğim konumunun otomatik işletimde kompanse edilmesi ■ Referans noktasının manuel işletimde belirlenmesi ■ Referans noktasının otomatik işletimde belirlenmesi ■ İşleme parçasını otomatik ölçmek ■ Aletin otomatik ölçümü
---------------------------------	--

HEIDENHAIN DNC (Seçenek numarası #18)

- Harici PC uygulamalarıyla iletişim COM bileşenleri üzerinden

Advanced programming features yazılım seçeneği (Seçenek numarası #19)

Serbest kontur programlama FK	■ HEIDENHAIN açık metinde grafik desteklerle NC'ye uygun ölçümlenmemiş malzeme için programlama
İşlem döngüleri	■ Derin delme, raybalama, tornalama, havşalama, merkezleme (201 - 205, 208, 240, 241 döngüleri) ■ İç ve dış dişleri frezeleme (262 - 265, 267 döngüleri) ■ Dikdörtgen ve dairesel ceplerin ve tıpların perdelanması (212 - 215, 251- 257 döngüleri) ■ Düz ve eğri açılı yüzeylerin işlenmesi (230 - 232 döngüleri) ■ Düz yivler ve dairesel yivler (210, 211, 253, 254 döngüleri) ■ Daire ve çizgiler üzerine nokta örnekleri (220, 221 döngüleri) ■ Kontur çizimi, kontur cebi - paralel konturlu (20 -25 döngüleri) ■ Üretici döngüleri (makine üreticisi tarafından özel olarak üretilmiş döngüler) entegre edilebilir

Advanced programming features yazılım seçeneği (Seçenek numarası #20)

Test ve işlem grafiği	■ Üstten görünüş ■ Üç düzlemde gösterim ■ 3D gösterimi
------------------------------	--

Yazılım seçeneği 3 (Seçenek numarası #21)

Alet düzeltme	■ M120: Yarıçapı düzeltilen konturu 99 önermeye kadar önden hesaplayın (LOOK AHEAD)
3D Çalışmalar:	■ M118: Program akışı sırasında el çarkı konumlandırmasını ekleyin

Pallet management yazılım seçeneği (Seçenek numarası #22)

- Palet Yönetimi

Display step (Seçenek numarası #23)

Giriş hassasiyeti ve gösterge adımları	■ 0,01 mikrona kadar doğrusal eksenler ■ 0,00001°'ye kadar açı eksenleri
---	---

Ek diyalog dilleri yazılım seçeneği (Seçenek numarası #41)

ek diyaloglar	■	Slovençe
	■	Norveççe
	■	Slovakça
	■	Letonca
	■	Korece
	■	Estonca
	■	Türkçe
	■	Romence
	■	Litvanca

KinematicsOpt yazılım seçeneği (Seçenek numarası #48)

Makine kinematiğin	■	Etkin kinematiği emniyete alın/yeniden oluşturun
otomatik kontrol edilmesi	■	Etkin kinematik kontrolü
ve optimizme edilmesi için	■	Etkin kinematiği optimize edin
tarama sistem döngüsü		

Cross Talk Compensation CTC yazılım seçeneği (Seçenek numarası #141)

Aks bağlantıları	■	Eksen ivmelenmesiyle dinamik şartlı konum değişimlerinin tespiti
denkleştirme	■	TCP'lerin denkleştirilmesi

Position Adaptive Control PAC yazılım seçeneği (Seçenek numarası #142)

Ayar parametrelerin uygun	■	Çalışma mekanındaki eksenlerin konumlarına bağlı olarak ayar
hale getirilmesi		parametrelerinin uygun hale getirilmesi
	■	Eksenin hızına veya ivmelenmesine bağlı olarak ayar parametrelerinin
		uygun hale getirilmesi

Load Adaptive Control LAC yazılım seçeneği (Seçenek numarası #143)

Ayar parametrelerin	■	Malzeme kütlesi ve sürtünme gücünün otomatik olarak tespit edilmesi
dinamik olarak uygun hale	■	İşleme sırasında adaptif kumanda parametresinin sürekli olarak
getirilmesi		malzemenin güncel kütlesine göre uygun hale getirilmesi

Active Chatter Control ACC yazılım seçeneği (Seçenek numarası #145)

İşleme sırasında tam otomatik gürültü önleme fonksiyonu

17.3 Teknik bilgi

TNC fonksiyonlarının giriş formatları ve birimleri

Pozisyonlar, Koordinatlar, Daire yarıçapları, Şev uzunlukları	-99 999.9999 ila +99 999.9999 (5,4: Virgülden önceki ve sonraki haneler) [mm]
Alet numarası	0 ila 32 767,9 (5,1)
Alet Adı	16 karakter, TOOL CALL 'da "" arasında yazılır. İzin verilen özel işaretler: #, \$, %, &, -
Alet düzeltmeleri için delta değerleri	-99,9999 ila +99,9999 (2,4) [mm]
Mil devirleri	0 ila 99 999,999 (5,3) [U/dak]
Besleme	0 ila 99 999,999 (5,3) [mm/dak] veya [mm/diş] yada [mm/U]
Döngü 9'da bekleme süresi	0 ila 3.600,000 (4,3) [s]
Çeşitli döngülerde hatve	-99,9999 ila +99,9999 (2,4) [mm]
Mil yönlendirme açısı?	0 ila 360,0000 (3,4) [°]
Kutup koordinatları için açı, rotasyon, düzlem hareketi	-360,0000 ila 360,0000 (3,4) [°]
Vida çizgisi interpolasyonu (CP) için kutup koordinat açısı	-5 400.0000 ila 5 400.0000 (4,4) [°]
Döngü 7'de sıfır noktası numarası	0 ila 2 999 (4,0)
Döngü 11 ve 26 ölçü faktörü	0,000001 ila 99,999999 (2,6)
Ek fonksiyon M	0 ila 999 (4,0)
Q Parametresi- numarası	0 ila 1999 (4,0)
Q Parametresi- değeri	-99 999.9999 ila +99 999,9999 (9,6)
3D düzeltmesinde N ve T normal vektörleri	-9.99999999 ila +9.99999999 (1,8)
Program atlamaları için (LBL) markajı	0 ila 999 (5,0)
Program atlamalarına yönelik (LBL) işaretler	Tırnak (") arası istediğiniz metin dizesi
Program bölüm tekrar REP adeti	1 ila 65 534 (5,0)
Q-parametresi fonksiyonu FN14 arıza numarasında	0 ila 1 199 (4,0)

17.4 Genel bakış tabloları

İşleme döngüleri

Döngü numarası	Döngü tanımı	DEF aktif	CALL aktif
7	Sıfır noktası kaydırması	■	
8	Yansıtma	■	
9	Bekleme süresi	■	
10	Dönme	■	
11	Ölçü faktörü	■	
12	Program çağırma	■	
13	Mil yönlendirme	■	
14	Kontur tanımı	■	
19	Çalışma düzleminin çevrilmesi	■	
20	Kontur verileri SL II	■	
21	Delme SL II		■
22	Hacimler SL II		■
23	Derinlik perdahlama SL II		■
24	Yan perdahlama SL II		■
25	Kontur çizimi		■
26	Eksene özel ölçü faktörü	■	
27	Silindir kılıfı		■
28	Silindir kılıfı yiv frezesi		■
29	Silindir kılıfı çubuk		■
32	Tolerans	■	
200	Delme		■
201	Raybalama		■
202	Tornalama		■
203	Üniversal delme		■
204	Geriye doğru havşalama		■
205	Üniversal derin delme		■
206	Dengeleme aynası ile dış delme, yeni		■
207	Dengeleme aynası olmadan dış delme, yeni		■
208	Delme frezesi		■
209	Talaş kırma ile dış delme		■
220	Daire üzerine nokta örneği	■	
221	Çizgi üzerine nokta örneği	■	
230	İşleme		■
231	Kural alanı		■
232	Satış frezeleme		■
240	Ortalama		■

17.4 Genel bakış tabloları

Döngü numarası	Döngü tanımı	DEF aktif	CALL aktif
241	Tek ağızlı delme		■
247	Referans noktası ayarı	■	
251	Dikdörtgen cep komple işleme		■
252	Dairesel cep komple işleme		■
253	Yiv frezeleme		■
254	Yuvarlak yiv		■
256	Dikdörtgen pim komple işleme		■
257	Dairesel pim komple işleme		■
262	Diş frezeleme		■
263	Havşa diş frezeleme		■
264	Delmeli diş frezeleme		■
265	Heliks delmeli diş frezeleme		■
267	Diş diş frezesi		■

Ek fonksiyonlar

M	Etki	Tümcedeki etki -	Başlangıç	Son	Sayfa
M0	Program akışı DURDURMA/Mil DURDURMA/Soğutucu madde KAPALI		■		311
M1	Seçime bağlı program akışı DURDURMA/ Mil DURDURMA/ Soğutucu madde KAPALI		■		488
M2	Program akışı DURDURMA/Mil DURDURMA/Soğutucu madde KAPALI/gerekirse durum göstergesini silme (makine parametresine bağlı)/Tümce 1'e geri gitme		■		311
M3	Mil AÇIK, saat yönünde	■			311
M4	Mil AÇIK, saat yönünün tersine	■			
M5	Mil DURDURMA			■	
M6	Alet değiştirme/Program akışı DURDURMA (makine parametresine bağlı)/Mil DURDURMA		■		311
M8	Soğutucu madde AÇIK	■			311
M9	Soğutucu madde KAPALI			■	
M13	Mil AÇIK, saat yönünde /Soğutucu madde AÇIK	■			311
M14	Mil AÇIK, saat yönünün tersine/Soğutucu madde KAPALI	■			
M30	M2 ile aynı fonksiyon			■	311
M89	Serbest ek fonksiyon veya döngü çağırma, kalıcı etkili (makine parametresine bağlı)	■		■	Döngüler El Kitabı
M91	Konumlama tümcesinde: Koordinatlar makine sıfır noktasını baz alır	■			312
M92	Konumlama tümcesinde: Koordinatlar, makine üreticisi tarafından tanımlanan pozisyonu baz alır, örn. alet değiştirme pozisyonu	■			312
M94	Devir eksenini göstergesini 360° altındaki bir değere küçültme	■			380
M97	Küçük kontur kademeleri işleme			■	315
M98	Açık konturları tam olarak işleme			■	316

M	Etki	Tümcedeki etki -	Başlangıç	Son	Sayfa
M99	Tümce halinde döngü çağırma		■		Döngüler EI Kitabı
M101	Yardımcı alet ile geçmiş bekleme süresinde otomatik alet değiştirme		■		162
M102	M101'i sıfırlama		■		
M107	Normalden büyük yardımcı aletlerde hata mesajını kapatma		■		162
M108	M107'i sıfırlama		■		
M109	Alet kesiminde sabit hat hızı (Besleme artırma ve azaltma)	■			319
M110	Alet kesiminde sabit hat hızı (sadece besleme azaltma)	■			
M111	M109/M110'u sıfırlama			■	
M116	mm/dak cinsinden devir eksen beslemesi	■			378
M117	M116'yı sıfırlama			■	
M118	Program akışı sırasında el çarkını bindirme konumuna getirme	■			322
M120	Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD)	■			320
M126	Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirme	■			379
M127	M126'yı sıfırlama			■	
M128	Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu pozisyonunu koruma (TCPM)	■			381
M129	M128'i sıfırlama			■	
M130	Konumlama tümcesinde: Noktalar, hareketsiz koordinat sistemini baz alır	■			314
M138	Kol hareketi eksen seçimi	■			384
M140	Alet eksen yönünde konturdan geri çekme	■			324
M143	Temel devri silme	■			326
M144	Tümce sonundaki GERÇEK/NOMİNAL konumlarında yer alan makine kinematiğinin dikkate alma	■			385
M145	M144'ü sıfırlama			■	
M141	Tarama sistemi denetimini kapatma	■			325
M148	Aleti NC durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma	■			327
M149	M148'i sıfırlama			■	

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Teknik veriler

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Eksenler	Maksimum 6	Maksimum 18
Giriş birimi ve gösterge adımı:		
■ Doğrusal eksenler	■ 0,1µm, 0,01 µm, seçenek 23 ile	■ 0,1 µm
■ Devir eksen	■ 0,001°, 0,00001°, seçenek 23 ile	■ 0,0001°
Yüksek frekanslı mil ve tork/ doğrusal motorlar için ayar dairesi	49 seçeneği ile	49 seçeneği ile
Gösterge	15,1 inç TFT renkli düz ekran	15,1 inç TFT renkli düz ekran, opsiyonel 19 inç TFT
NC, PLC programları ve sistem dosyaları için bellek ortamı	CompactFlash hafıza kartı	Sabit disk
NC programları için program hafızası	2 GBayt	>21 GBayt
Tümce işleme süresi	1,5 ms	0,5 ms
HeROS işletim sistemi	Evet	Evet
Windows XP işletim sistemi	Hayır	Seçenek
İnterpolasyon		
■ Doğru	■ 5 eksen	■ 5 eksen
■ Daire	■ 3 eksen	■ 3 eksen
■ Cıvata hattı	■ Evet	■ Evet
■ Spline	■ Hayır	■ Evet, seçenek 9 ile
Donanım	Kompakt olarak kumanda panelinde veya Modüler olarak devre dolabında	Modüler olarak devre dolabında

Karşılaştırma: Veri arayüzleri

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Gigabit-Ethernet 1000BaseT	X	X
Seri arayüz RS-232-C	X	X
Seri arayüz RS-422	-	X
USB arayüzü	X (USB 2.0)	X (USB 2.0)

Karşılaştırma: Aksesuar

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Elektronik el çarkları		
■ HR 410	■ X	■ X
■ HR 420	■ X	■ X
■ HR 520/530/550	■ X	■ X
■ HR 130	■ X	■ X
■ HRA 110 üzerinde HR 150	■ X	■ X
Tarama sistemi		
■ TS 220	■ X	■ X
■ TS 440	■ X	■ X
■ TS 444	■ X	■ X
■ TS 449 / TT 449	■ X	■ X
■ TS 640	■ X	■ X
■ TS 740	■ X	■ X
■ TT 130 / TT 140	■ X	■ X
Endüstri bilgisayarı IPC 61xx	–	X

Karşılaştırma: Bilgisayar yazılımı

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Yazılım programlama istasyonu	Mevcut	Mevcut
TNCremoNT , TNCbackup ile veri güvenliği sağlamak üzere veri aktarımı için	Mevcut	Mevcut
TNCremoPlus Live Screen ile veri aktarım yazılımı	Mevcut	Mevcut
RemoTools SDK 1.2 : HEIDENHAIN kumandaları ile iletişim için kendi uygulamalarını geliştirmek üzere fonksiyon kitaplığı	Sınırlı olarak mevcut	Mevcut
virtualTNC : Sanal makineler için kumanda bileşenleri	Mevcut değil	Mevcut
ConfigDesign : Kumandanın konfigürasyonu için yazılım	Mevcut	Mevcut değil
TeleService : Uzaktan diyagnoz ve bakım için yazılım	Mevcut	Mevcut

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Makineye özel fonksiyonlar

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Hareket alanı geçişi	Fonksiyon mevcut değil	Fonksiyon mevcut
Merkezi tahrik (birden çok makine eksenini için 1 motor)	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut
C-eksen işletimi (mil motoru hareket yönü eksenini çalıştırır)	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut
Otomatik freze başlığı değişimi	Fonksiyon mevcut değil	Fonksiyon mevcut
Açı başlıklarının desteklenmesi	Fonksiyon mevcut değil	Fonksiyon mevcut
Balluf alet tanımlaması	Fonksiyon mevcut (Python ile birlikte)	Fonksiyon mevcut
Birden çok alet yuvasının yönetimi	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut
Python üzerinden geliştirilmiş alet yönetimi	Fonksiyon mevcut	Fonksiyon mevcut

Karşılaştırma: Kullanıcı fonksiyonları

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Program girişi		
■ HEIDENHAIN açık metin diyalogunda	■ X	■ X
■ DIN/ISO'da	■ X	■ X
■ smarT.NC ile	■ –	■ X
■ ASCII editörü ile	■ X, doğrudan düzenlenebilir	■ X, dönüşümün ardından düzenlenebilir
Pozisyon verileri		
■ Dikdörtgen koordinatlarda doğrultular ve daireler için nominal pozisyon	■ X	■ X
■ Kutupsal koordinatlarda doğrultular ve daireler için nominal pozisyon	■ X	■ X
■ Ölçü bilgileri mutlak veya artan değerlerle	■ X	■ X
■ Gösterge ve girişler mm veya inç değerinde	■ X	■ X
■ Son alet pozisyonunu kutup olarak ayarlama (boş CC tümcesi)	■ X (kutup aktarımı anlaşılmıyorsa, hata mesajı)	■ X
■ Yüzeye normal vektörler (LN)	■ X	■ X
■ Spline tümceleri (SPL)	■ –	■ X, seçenek 09 ile birlikte

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Alet düzeltme		
■ Çalışma düzlemi ve alet uzunluğunda	■ X	■ X
■ Yarıçapı düzeltilen konturu 99 tümceye kadar önceden hesaplama	■ X, seçenek 21 ile	■ X
■ Üç boyutlu alet yarıçap düzeltmesi	■ X, seçenek 09 ile	■ X, seçenek 09 ile
Alet tablosu		
■ Alet verilerinin merkezi kaydı	■ X	■ X
■ İstenen sayıda alet içeren birden fazla alet tablosu	■ X	■ X
■ Alet tiplerinin esnek bir şekilde yönetilmesi	■ X	■ –
■ Seçilebilir aletlerin filtrelenmiş göstergesi	■ X	■ –
■ Sıralama fonksiyonu	■ X	■ –
■ Sütun adı	■ Kısmen _ ile	■ Kısmen - ile
■ Kopyalama fonksiyonu: Belirli alet verilerinin üzerine yazma	■ X	■ X
■ Formül görünümü	■ Ekran bölümlenmesi tuşu ile geçiş yapma	■ Yazılım tuşu ile geçiş yapma
■ TNC 620 ile iTNC 530 arasında alet tablosu değişimi	■ X	■ Mümkün değil
Çeşitli 3D tarama sistemlerinin yönetimi için tarama sistemi tablosu	X	–
Alet kullanım dosyası oluşturun, kullanılabilirliği kontrol etme	X	X
Kesim verileri tabloları: Mil devri ve beslemenin, mevcut bulundurulmuş teknoloji tablolarına göre otomatik olarak hesaplanması	–	X
İstenilen tabloyu tanımlama	■ Serbest tanımlanabilir tablolar (.TAB dosyaları) ■ FN fonksiyonları üzerinden okuma ve yazma ■ Konfigürasyon verileri üzerinden tanımlanabilir ■ Tablo adları bir harfle başlamalıdır ■ SQL fonksiyonları üzerinden okumak ve yazmak	■ Serbest tanımlanabilir tablolar (.TAB dosyaları) ■ FN fonksiyonları üzerinden okuma ve yazma

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Alet merkez hattına ya da alet kesimlerine bağlı olarak sabit hat hızı	X	X
Paralel işletim: Başka bir program işlendiği esnada program oluşturma	X	X
Sayaç eksenlerinin programlanması	X	X
Çalışma düzleminin çevrilmesi (döngü 19, PLANE fonksiyonu)	X, seçenek #08	X, seçenek #08
Yuvarlak tezgah işlemesi:		
■ Kontur programların silindir üzerinden işlenmesi		
■ Silindir kılıfı (döngü 27)	■ X, seçenek #08	■ X, seçenek #08
■ Silindir kılıfı yiv (döngü 28)	■ X, seçenek #08	■ X, seçenek #08
■ Silindir kılıfı çubuk (döngü 29)	■ X, seçenek #08	■ X, seçenek #08
■ Silindir kılıfı dış kontur (döngü 39)	■ –	■ X, seçenek #08
■ mm/dk ya da U/dk cinsinden besleme	■ X, seçenek #08	■ X, seçenek #08
Alet eksen yönünde hareket etme		
■ Manuel işletim (3D-ROT menü)	■ X	■ X, FCL2 fonksiyonu
■ Program kesintisi esnasında	■ X	■ X
■ El çarkı bindirmeli	■ X	■ X, seçenek #44
Daire ya da doğru üzerinden kontura yaklaşma ve konturdan çıkma	X	X
Besleme girişi:		
■ F (mm/dk), hızlı hareket FMAX	■ X	■ X
■ FU (dönme beslemesi mm/U)	■ X	■ X
■ FZ (diş beslemesi)	■ X	■ X
■ FT (saniye cinsinden yol süresi)	■ –	■ X
■ FMAXT (hızlı hareket Poti etkin durumda: saniye cinsinden yol süresi)	■ –	■ X
Serbest kontur programlama FK		
■ NC'ye uygun ölçümlenmemiş işleme parçalarının programlanması	■ X, seçenek #19	■ X
■ Açık metin diyaloguna göre FK programının dönüştürülmesi	■ –	■ X
Program atlamaları:		
■ Label numaralarının maksimum sayısı	■ 9999	■ 1000
■ Alt programlar	■ X	■ X
■ Alt programlarda yuvalama derinliği	■ 20	■ 6
■ Program bölümünün tekrarları	■ X	■ X
■ İstedığınız programı alt program olarak girme	■ X	■ X

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Q parametresi programlaması:		
■ Matematiksel standart fonksiyonlar	■ X	■ X
■ Formül girişi	■ X	■ X
■ String işleme	■ X	■ X
■ Lokal Q parametresi QL	■ X	■ X
■ Kalan Q parametresi QR	■ X	■ X
■ Program kesintisinde parametre değiştirme	■ X	■ X
■ FN15: PRINT	■ –	■ X
■ FN25: PRESET	■ –	■ X
■ FN26: TABOPEN	■ X	■ X
■ FN27: TABWRITE	■ X	■ X
■ FN28: TABREAD	■ X	■ X
■ FN29: PLC LIST	■ X	■ –
■ FN31: RANGE SELECT	■ –	■ X
■ FN32: PLC PRESET	■ –	■ X
■ FN37: EXPORT	■ X	■ –
■ FN38: SEND	■ –	■ X
■ FN16 ile dosyanın harici kaydedilmesi	■ –	■ X
■ FN16 formatlamaları: Sola hizalı, sağ hizalı, String uzunlukları	■ –	■ X
■ FN16 ile LOG-File içine yazma	■ X	■ –
■ İlave durum göstergesinde parametre içeriklerini gösterme	■ X	■ –
■ Programlamada (Q-INFO) parametre içeriklerini gösterme	■ X	■ X
■ Tabloları okumak ve tablolara yazmak için SQL fonksiyonları	■ X	■ –

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Grafik desteği		
■ 2D programlama grafiği	■ X	■ X
■ REDRAW fonksiyonu	■ –	■ X
■ Parmaklık çizgilerini arka plan olarak gösterme	■ X	■ –
■ 3D hat grafiği	■ –	■ X
■ Test grafiği (üstten görünüş, 3 düzlemde görüntü, 3D görüntü)	■ X, seçenek 09 ile	■ X
■ Yüksek çözünürlüklü görüntü	■ –	■ X
■ Aleti gösterin	■ X, seçenek 09 ile	■ X
■ Simülasyon hızını ayarlama	■ X, seçenek 09 ile	■ X
■ 3 düzlemin kesim hattındaki koordinatlar	■ –	■ X
■ Geliştirilmiş Zoom fonksiyonları (fare kullanımı)	■ X, seçenek 09 ile	■ X
■ Ham parça için çerçeveyi gösterme	■ X, seçenek 09 ile	■ X
■ Fare üzerine geldiğinde üstten görünüşte derinlik değerinin gösterimi	■ –	■ X
■ Program testini belirli yerde durdurma (STOPP AT N)	■ –	■ X
■ Alet değiştirme makrosunu dikkate alma	■ –	■ X
■ İşleme grafiği (üstten görünüş, 3 düzlemde gösterim, 3D gösterim)	■ X, seçenek 09 ile	■ X
■ Yüksek çözünürlüklü görüntü	■ –	■ X

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Sınıf noktası tabloları: İşleme parçasına bağlı sınıf noktalarının kaydedilmesi	X	X
Preset tablosu: Referans noktalarının yönetilmesi	X	X
Palet Yönetimi		
■ Palet dosyalarının desteklenmesi	■ X, seçenek #22	■ X
■ Alet bazlı işleme	■ –	■ X
■ Palet Preset tablosu: Paletlerin referans noktalarının yönetilmesi	■ –	■ X
Kontura tekrar yaklaşma		
■ Tümce akışı ile	■ X	■ X
■ Program kesintisinin ardından	■ X	■ X
Otomatik başlat fonksiyonu	X	X
Teach-In: Gerçek pozisyonları bir NC programa devralın	X	X
Geliştirilmiş dosya yönetimi		
■ Birden çok dizin ve alt dizin oluşturma	■ X	■ X
■ Sıralama fonksiyonu	■ X	■ X
■ Fare kullanımı	■ X	■ X
■ Her yazılım tuşu için hedef dizin seçme	■ X	■ X
Programlama yardımları:		
■ Döngü programlamada yardımcı resimler	■ X, konfigürasyon tarihi üzerinden devreden çıkarılabilir	■ X
■ PLANE/PATTERN DEF fonksiyonunun seçiminde canlandırılmalı yardımcı resimler	■ –	■ X
■ PLANE/PATTERN DEF'de yardımcı resimler	■ X	■ X
■ Hata mesajlarında metin bağlamına duyarlı yardım fonksiyonu	■ X	■ X
■ TNCguide, tarayıcı bazlı yardım sistemi	■ X	■ X
■ Metin bağlamına duyarlı yardım sistemi çağrısı	■ X	■ X
■ Hesap makinesi	■ X (bilimsel)	■ X (standart)
■ NC programında yorum tümceleri	■ X	■ X
■ NC programında tamamlama tümceleri	■ X	■ X
■ Program testinde anahat görünümü	■ –	■ X
Dinamik çarpışma denetimi DCM:		
■ Otomatik işletimde çarpışma denetimi	■ –	■ X, seçenek #40
■ Manuel işletimde çarpışma denetimi	■ –	■ X, seçenek #40
■ Tanımlanan çarpışma parçalarının grafik gösterimi	■ –	■ X, seçenek #40
■ Program testinde çarpışma kontrolü	■ –	■ X, seçenek #40
■ Tespit ekipmanı denetimi	■ –	■ X, seçenek #40
■ Alet taşıyıcısı yönetimi	■ –	■ X, seçenek #40

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
CAM desteği:		
■ DXF verilerinden konturları devralın	■ –	■ X, seçenek #42
■ DXF verilerinden işleme pozisyonlarını devralma	■ –	■ X, seçenek #42
■ CAM dosyaları için çevrimdışı filtre	■ –	■ X
■ Streç filtre	■ X	■ –
MOD Fonksiyonları:		
■ KULLANICI PARAMETRESİ	■ Konfigürasyon verileri	■ Numaraların yapısı
■ Servis fonksiyonları içeren OEM yardım dosyaları	■ –	■ X
■ Dosya taşıyıcısı kontrolü	■ –	■ X
■ Service-Packs yüklemesi	■ –	■ X
■ Sistem zamanının ayarlanması	■ X	■ X
■ Gerçek pozisyon devir alması için eksen tespit edin	■ –	■ X
■ Hareket alanı sınırlarının tespit edilmesi	■ –	■ X
■ Harici erişime kapatma	■ X	■ X
■ Kinematik geçişi	■ X	■ X
İşlem döngülerini çağırma:		
■ M99 ya da M89 ile	■ X	■ X
■ CYCL CALL ile	■ X	■ X
■ CYCL CALL PAT ile	■ X	■ X
■ CYC CALL POS ile	■ X	■ X
Özel fonksiyonlar:		
■ Geri çekme programını oluşturun	■ –	■ X
■ TRANS DATUM üzerinden sınıf noktası kaydırması	■ X	■ X
■ Adaptif besleme ayarı AFC	■ –	■ X, seçenek #45
■ Döngü parametrelerini global tanımlama: GLOBAL DEF	■ X	■ X
■ PATTERN DEF üzerinden örnek tanımlama	■ X	■ X
■ Nokta tablolarının tanımlanması ve işlenmesi	■ X	■ X
■ Basit kontur formülü CONTOUR DEF	■ X	■ X
Büyük formların yapı fonksiyonları:		
■ Global program ayarları GS	■ –	■ X, seçenek #44
■ Geliştirilmiş M128: FUNCTION TCPM	■ X	■ X
Durum göstergeleri:		
■ Pozisyonlar, mil devri, besleme	■ X	■ X
■ Pozisyon göstergesinin daha büyük gösterilmesi, manuel işletim	■ X	■ X
■ Ek durum göstergesi, formül gösterimi	■ X	■ X
■ El çarkı bindirmeli işlemede el çarkı yolunun gösterilmesi	■ X	■ X
■ Hareket ettirilmiş sistemde kalan yol göstergesi	■ –	■ X
■ Q parametre içeriklerinin dinamik göstergesi, numara devreleri tanımlanabilir	■ X	■ –

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
■ OEM'ye özel, Python ile ilave durum göstergesi	■ X	■ X
■ Kalan hareket süresinin grafik göstergesi	■ –	■ X
Kullanıcı arayüzünün bireysel renk ayarları	–	X

Karşılaştırma: Döngüler

Döngü	TNC 620	iTNC 530
1, derin delme	X	X
2, dış delme	X	X
3, yiv frezeleme	X	X
4, cep frezeleme	X	X
5, dairesel cep	X	X
6, boşaltma (SL I, önerilir: SL II, döngü 22)	–	X
7, sıfır noktası kaydırması	X	X
8, yansıtma	X	X
9, bekleme süresi	X	X
10, döndürme	X	X
11, ölçü faktörü	X	X
12, program çağırma	X	X
13, mil yönlendirme	X	X
14, kontur tanımlama	X	X
15, ön delme (SL I, önerilir: SL II, döngü 21)	–	X
16, kontur frezeleme (SL I, önerilir: SL II, döngü 24)	–	X
17, dış delme GS	X	X
18, dış kesme	X	X
19, işleme düzlemi	X, seçenek #08	X, seçenek #08
20, kontur verileri	X, seçenek #19	X
21, ön delme	X, seçenek #19	X
22, boşaltma:	X, seçenek #19	X
■ Parametre Q401, besleme faktörü	■ –	■ X
■ Parametre Q404, sonradan boşaltma stratejisi	■ –	■ X
23, derinlik perdahlama	X, seçenek #19	X
24, yan perdahlama	X, seçenek #19	X
25, kontur çizimi	X, seçenek #19	X
26, eksene özel ölçü faktörü	X	X
27, kontur kılıfı	X, seçenek #08	X, seçenek #08
28, silindir kılıfı	X, seçenek #08	X, seçenek #08
29, silindir kılıfı çubuk	X, seçenek #08	X, seçenek #08
30, 3D verileri işleme	–	X
32, HSC modu ve TA ile tolerans	X	X
39, silindir kılıfı dış kontur	–	X, seçenek #08

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Döngü	TNC 620	iTNC 530
200, delme	X	X
201, raybalama	X, seçenek #19	X
202, tornalama	X, seçenek #19	X
203, üniversal delme	X, seçenek #19	X
204, geriye doğru havşalama	X, seçenek #19	X
205, üniversal derin delme	X, seçenek #19	X
206, dengeleme aynası ile dış delme, yeni	X	X
207, dengeleme aynası olmadan dış delme, yeni	X	X
208, delik frezesi	X, seçenek #19	X
209, talaş kırma ile dış açma	X, seçenek #19	X
210, sallanan yiv	X, seçenek #19	X
211, yuvarlak yiv	X, seçenek #19	X
212, dikdörtgen cep perdahlama	X, seçenek #19	X
213, dikdörtgen pim perdahlama	X, seçenek #19	X
214, dairesel cep perdahlama	X, seçenek #19	X
215, dairesel pim perdahlama	X, seçenek #19	X
220, nokta örneği daire	X, seçenek #19	X
221, nokta örneği çizgi	X, seçenek #19	X
225, Kazıma	X	X
230, işleme	X, seçenek #19	X
231, çizgili yüzey	X, seçenek #19	X
232, satıh frezeleme	X, seçenek #19	X
240, merkezleme	X, seçenek #19	X
241, tek ağızlı derin delme	X, seçenek #19	X
247, referans noktası ayarı	X	X
251, dikdörtgen cep komple	X, seçenek #19	X
252, dairesel cep komple	X, seçenek #19	X
253, yiv komple	X, seçenek #19	X
254, yuvarlak yiv komple	X, seçenek #19	X
256, dikdörtgen pim komple	X, seçenek #19	X
257, dairesel pim komple	X, seçenek #19	X
262, dişli freze	X, seçenek #19	X
263, havşa diş frezesi	X, seçenek #19	X
264, delmeli diş frezeleme	X, seçenek #19	X
265, heliks delmeli diş açma	X, seçenek #19	X
267, dış diş frezesi	X, seçenek #19	X
270, döngü 25'in tutumunu ayarlamak için kontur çizimi verileri	–	X
275, spiral freze	–	X
276, 3D kontur çizimi	–	X
290, interpolasyon çevirme	–	X, seçenek #96

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Karşılaştırma: İlave fonksiyonlar

M	Etki	TNC 620	iTNC 530
M00	Program akışı DURDURMA /Mil DURDURMA/Soğutucu madde KAPALI	X	X
M01	Seçime bağlı program akışı DURDURMA	X	X
M02	Program akışı DURDURMA/Mil DURDURMA/Soğutucu madde KAPALI/gerekirse durum göstergesini silme (makine parametresine bağlı)/Tümce 1'e geri gitme	X	X
M03	Mil AÇIK, saat yönünde	X	X
M04	Mil AÇIK, saat yönünün tersine		
M05	Mil DURDURMA		
M06	Alet değiştirme/Program akışı DURDURMA (makineye bağlı fonksiyon)/Mil DURDURMA	X	X
M08	Soğutucu madde AÇIK	X	X
M09	Soğutucu madde KAPALI		
M13	Mil AÇIK, saat yönünde /Soğutucu madde AÇIK	X	X
M14	Mil AÇIK, saat yönünün tersine/Soğutucu madde KAPALI		
M30	M02 ile aynı fonksiyon	X	X
M89	Serbest ek fonksiyon veya döngü çağırma, kalıcı etkili (makineye bağlı fonksiyon)	X	X
M90	Köşelerde sabit hat hızı (TNC 620 durumunda gerekli değildir)	–	X
M91	Konumlama tümcesinde: Koordinatlar makine sıfır noktasını baz alır	X	X
M92	Konumlama tümcesinde: Koordinatlar, makine üreticisi tarafından tanımlanan pozisyonu baz alır, örn. alet değiştirme pozisyonu	X	X
M94	Devir eksenini göstergesini 360° altındaki bir değere küçültme	X	X
M97	Küçük kontur kademelerini işleme	X	X
M98	Açık konturları tam olarak işleme	X	X
M99	Tümceye uygun döngü çağırma	X	X
M101	Yardımcı alet ile geçmiş bekleme süresinde otomatik alet değiştirme	X	X
M102	M101'i sıfırlama		
M103	Giriş beslemesini F faktörüne kadar azaltma (yüzdesel değer)	X	X
M104	En son belirlenen referans noktasını tekrar etkinleştirme	–	X
M105	İşlemeyi ikinci k_v faktörüyle gerçekleştirme	–	X
M106	İşlemeyi birinci k_v faktörüyle gerçekleştirme		
M107	Normalden büyük yardımcı aletlerde hata mesajını kapatma	X	X
M108	M107'i sıfırlama		
M109	Alet kesiminde sabit hat hızı . (Besleme artırma ve azaltma)	X	X
M110	Alet kesiminde sabit hat hızı (sadece besleme azaltma)		
M111	M109/M110'u sıfırlama		
M112	İstenen kontur geçişleri arasına kontur geçişleri ekleme	– (önerilir: döngü 32)	X
M113	M112'yi sıfırlama		
M114	Hareketli eksenlerle çalışırken, makine geometrisinin otomatik olarak düzeltilmesi	– (önerilir: M128, TCPM)	X, seçenek #08
M115	M114'ü sıfırlama		

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

M	Etki	TNC 620	iTNC 530
M116 M117	mm/dak cinsinden döner tezgah beslemesi M116'yı sıfırlama	X, seçenek #08	X, seçenek #08
M118	Program akışı sırasında el çarkını bindirme konumuna getirme	X, seçenek #21	X
M120	Yarıçapı düzeltilen konturu önceden hesaplama (LOOK AHEAD)	X, seçenek #21	X
M124	Kontur filtresi	– (kullanıcı parametresi aracılığıyla yapılabilir)	X
M126 M127	Devir eksenlerini yol standardında hareket ettirme M126'yı sıfırlama	X	X
M128 M129	Hareketli eksenlerin konumlanmasında alet ucu pozisyonunu koruma (TCPM) M128'i sıfırlama	X, seçenek #09	X, seçenek #09
M130	Konumlama tümcesinde: Noktalar, hareketsiz koordinat sistemini baz alır	X	X
M134 M135	Hareket yönü eksenleri ile konumlandırmada tanjantı olmayan geçişlerde doğru tutuş M134 sıfırlama	–	X
M136 M137	Mil devri başına milimetre cinsinden F beslemesi M136'yı sıfırlama	X	X
M138	Kol hareketi eksen seçimi	X	X
M140	Alet eksen yönünde konturdan geri çekme	X	X
M141	Tarama sistemi denetimini kapatma	X	X
M142	Modal program bilgilerini silme	–	X
M143	Temel devri silme	X	X
M144 M145	Tümce sonundaki GERÇ/NOMİN pozisyonlarında yer alan makine kinematiğinin dikkate alınması M144'ü sıfırlama	X, seçenek #09	X, seçenek #09
M148 M149	Aleti NC Durdur sırasında otomatik olarak konturdan kaldırma M148'i sıfırlama	X	X
M150	Nihayet şalteri mesajını kapatma	– (FN 17 yoluyla mümkündür)	X
M197	Köşelerin yuvarlanması	X	–
M200 -M204	Lazerli kesim fonksiyonları	–	X

Karşılaştırma: Manuel ve el. el çarkı işletim türlerinde tarama sistemi döngüleri

Döngü	TNC 620	iTNC 530
3D tarama sistemlerinin idaresi için tarama sistemi tablosu	X	–
Etkin uzunluğu kalibre etme	X, seçenek #17	X
Etkin yarıçapı kalibre etme	X, seçenek #17	X
Bir düzlem üzerinden temel devrin belirlenmesi	X, seçenek #17	X
Seçilebilen bir eksenle referans noktasının ayarlanması	X, seçenek #17	X
Referans noktası olarak köşenin ayarlanması	X, seçenek #17	X
Referans noktası olarak daire merkez noktasının ayarlanması	X, seçenek #17	X
Referans noktası orta eksenin ayarlanması	X, seçenek #17	X
İki delik/dairesel pim üzerinden temel devrin belirlenmesi	X, seçenek #17	X
Dört delik/dairesel pim üzerinden referans noktasının belirlenmesi	X, seçenek #17	X
Daire merkezinin üç delik/dairesel pim üzerine ayarlanması	X, seçenek #17	X
Mekanik tarama sistemlerinin, güncel pozisyonun manuel olarak devralınmasıyla desteklenmesi	Yazılım tuşuyla	Donanım tuşuyla
Ölçüm değerlerinin preset tablosuna yazılması	X, seçenek #17	X
Ölçüm değerlerinin sıfır noktası tablosuna yazılması	X, seçenek #17	X

Karşılaştırma: Otomatik çalışma parçası kontrolü için tarama sistemi döngüleri

Döngü	TNC 620	iTNC 530
0, referans düzlemi	X, seçenek #17	X
1, kutupsal referans noktası	X, seçenek #17	X
2, TS kalibreleme	–	X
3, ölçüm	X, seçenek #17	X
4, 3D ölçüm	–	X
9, uzunluk TS kalibreleme	–	X
30, TT kalibreleme	X, seçenek #17	X
31, alet uzunluğu ölçümü	X, seçenek #17	X
32, alet yarıçapı ölçümü	X, seçenek #17	X
33, alet uzunluğu ve yarıçapı ölçümü	X, seçenek #17	X
400, temel devir	X, seçenek #17	X
401, iki delik üzerinden temel devir	X, seçenek #17	X
402, iki pim üzerinden temel devir	X, seçenek #17	X
403, temel devri bir devir eksenini ile dengeleme	X, seçenek #17	X
404, temel devri ayarlama	X, seçenek #17	X
405, bir malzemenin eğikliğini C eksenini üzerinden düzenleme	X, seçenek #17	X
408, yiv ortası referans noktası	X, seçenek #17	X
409, çubuk ortası referans noktası	X, seçenek #17	X
410, iç dikdörtgen referans noktası	X, seçenek #17	X

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Döngü	TNC 620	iTNC 530
411, dış dikdörtgen referans noktası	X, seçenek #17	X
412, iç daire referans noktası	X, seçenek #17	X
413, dış daire referans noktası	X, seçenek #17	X
414, dış köşe referans noktası	X, seçenek #17	X
415, iç köşe referans noktası	X, seçenek #17	X
416, delikli daire ortası referans noktası	X, seçenek #17	X
417, tarama sistemi eksen referans noktası	X, seçenek #17	X
418, 4 deliğin ortası referans noktası	X, seçenek #17	X
419, münferit eksen referans noktası	X, seçenek #17	X
420, açılı ölçümü	X, seçenek #17	X
421, delik ölçümü	X, seçenek #17	X
422, dış daire ölçümü	X, seçenek #17	X
423, iç dikdörtgen ölçümü	X, seçenek #17	X
424, dış dikdörtgen ölçümü	X, seçenek #17	X
425, iç en ölçümü	X, seçenek #17	X
426, dış çubuk ölçümü	X, seçenek #17	X
427, tornalama	X, seçenek #17	X
430, delikli daire ölçümü	X, seçenek #17	X
431, düzlem ölçümü	X, seçenek #17	X
440, eksen kaydırması ölçümü	–	X
441, hızlı tarama (TNC 620 üzerinde tarama tablosu yoluyla kısmen mümkündür)	–	X
450, kinematiği emniyete alma	X, seçenek #48	X, seçenek #48
451, kinematik ölçümü	X, seçenek #48	X, seçenek #48
452, Preset dengelemesi	X, seçenek #48	X, seçenek #48
460, kürede TS kalibreleme	X, seçenek #17	X
461, TS uzunluğu kalibreleme	X, seçenek #17	X
462 Halkada kalibreleme	X, seçenek #17	X
463 Pimde kalibreleme	X, seçenek #17	X
480, TT kalibreleme	X, seçenek #17	X
481, alet uzunluğunu ölçme/kontrol etme	X, seçenek #17	X
482, alet yarıçapını ölçme/kontrol etme	X, seçenek #17	X
483, alet uzunluğunu ve yarıçapını ölçme/kontrol etme	X, seçenek #17	X
484, kızılötesi TT kalibreleme	X, seçenek #17	X

Karşılaştırma: Programlamadaki farklılıklar

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Bir tümce düzenlenmekteyse, işletim türü değişimi	İzin verilmez	İzin verilir
Dosya kullanımı:		
■ Dosya kayıt fonksiyonu	■ Mevcut	■ Mevcut
■ Dosyayı farklı kaydet fonksiyonu	■ Mevcut	■ Mevcut
■ Değişiklikleri iptal etme	■ Mevcut	■ Mevcut
Dosya yönetimi:		
■ Fare kullanımı	■ Mevcut	■ Mevcut
■ Sıralama fonksiyonu	■ Mevcut	■ Mevcut
■ İsim girişi	■ Dosya seç genel bakış penceresi açılır	■ İmleci senkronize eder
■ Kısayolların desteklenmesi	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Sık kullanılanlar yönetimi	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Sütun görüntüsünün konfigüre edilmesi	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Yazılım tuşlarının düzeni	■ Biraz farklı	■ Biraz farklı
Fonksiyon tümcesini kapat	Mevcut	Mevcut
Tablodan alet seçme	Seçim Split-Screen menüsü üzerinden gerçekleşir	Seçim, bir genel bakış penceresi üzerinden gerçekleşir
Özel fonksiyonların SPEC FCT tuşu üzerinden programlanması	Yazılım tuşu çubuğu tuşa basıldığında alt menü olarak açılır. Alt menülerden çıkmak için: SPEC FCT tuşuna tekrar basın, TNC en son etkin olan çubuğu tekrar gösterir	Yazılım tuşu çubuğu tuşa basıldığında en son çubuk olarak eklenir. Menülerden çıkmak için: SPEC FCT tuşuna tekrar basın, TNC en son etkin olan çubuğu tekrar gösterir
Yaklaşma ve uzaklaşma hareketlerinin APPR DEP tuşu üzerinden programlanması	Yazılım tuşu çubuğu tuşa basıldığında alt menü olarak açılır. Alt menülerden çıkmak için: APPR DEP tuşuna tekrar basın, TNC en son etkin olan çubuğu tekrar gösterir	Yazılım tuşu çubuğu tuşa basıldığında en son çubuk olarak eklenir. Menülerden çıkmak için: APPR DEP tuşuna tekrar basın, TNC en son etkin olan çubuğu tekrar gösterir
CYCLE DEF ve TOUCH PROBE menüleri etkin konumdayken END donanım tuşuna basma	Düzenleme işlemini sonlandırır ve dosya yönetimini çağırır	İlgili menüyü sonlandırır
CYCLE DEF ve TOUCH PROBE menüleri etkin konumdayken dosya yönetimini çağırma	Düzenleme işlemini sonlandırır ve dosya yönetimini çağırır. Dosya yönetimi sonlandırıldığında ilgili yazılım çubuğu seçili kalır	Hata mesajıTuş işlevsiz
CYCL CALL, SPEC FCT, PGM CALL und APPR/DEP MENÜLERİ ETKİN KONUMDAYKEN DOSYA YÖNETİMİNİN ÇAĞRILMASI	Düzenleme işlemini sonlandırır ve dosya yönetimini çağırır. Dosya yönetimi sonlandırıldığında ilgili yazılım çubuğu seçili kalır	Düzenleme işlemini sonlandırır ve dosya yönetimini çağırır. Dosya yönetimi sonlandırıldığında temel yazılım çubuğu seçilir

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Sıfır noktası tablosu:		
■ Bir eksen içinde değerlere göre sıralama fonksiyonu	■ Mevcut	■ Mevcut değil
■ Tablo sıfırlama	■ Mevcut	■ Mevcut değil
■ Mevcut olmayan eksenleri silme	■ Mevcut	■ Mevcut
■ Liste/ form görüntüsüne geçişi	■ Split-Screen tuşu üzerinden geçiş	■ Toggle yazılım tuşu üzerinden geçiş
■ Tek tek satır ekle	■ Her yerde yapılabilir, yeniden numaralandırma sorgudan sonra mümkün. Boş satır eklenir, 0 ile manuel olarak doldurulur	■ Sadece tablo sonunda yapılabilir. Bütün sütunlarda 0 değeri olan satır eklenir
■ Münferit eksenlerdeki pozisyon gerçek değerleri, tuşla sıfır noktası tablosuna devralın	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Bütün etkin eksenlerdeki pozisyon gerçek değerleri, tuşla sıfır noktası tablosuna devralın	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ En son TS ile ölçülen pozisyonu tuşla devralın	■ Mevcut değil	■ Mevcut
Serbest kontur programlama FK:		
■ Paralel eksenlerin programlanması	■ X/Y koordinatları ile nötr, FUNCTION PARAXMODE ile geçiş	■ Mevcut paralel eksenlerle makineye bağlı olarak
■ Rölatif referansların otomatik düzeltilmesi	■ Kontur alt programlarında rölatif referanslar otomatik olarak düzeltilmez	■ Bütün rölatif referanslar otomatik olarak düzeltilir
Hata mesajı durumunda kullanım:		
■ Hata mesajlarında yardım	■ ERR tuşu üzerinden çağırma	■ HELP tuşu üzerinden çağırma
■ Yardım menüsü etkin durumdayken işletim türleri değişimi	■ İşletim türleri değişiminde yardım menüsü kapalıdır	■ İşletim türleri değişimine izin verilmez (fonksiyonsuz tuş)
■ Yardım menüsü etkin durumdayken arka plan işletim türünü seçme	■ F12 ile yapılan geçişlerde yardım menüsü kapatılır	■ F12 ile yapılan geçişlerde yardım menüsü açık kalır
■ Birbiriyle aynı hata mesajları	■ Bir listede toplanır	■ Sadece bir defa gösterilir
■ Hata bildirimlerinin onaylanması	■ Her hata mesajı (birçok defa gösterilse de) onaylanmalıdır, Hepsini sil fonksiyonu mevcut	■ Hata mesajı sadece bir defa onaylanır
■ Protokol fonksiyonlarına erişim	■ Kayıt defteri ve güçlü filtre fonksiyonları (hata, tuşa basma) mevcut	■ Filtre fonksiyonları olmadan bütün kayıt defteri mevcut
■ Servis dosyalarının kaydedilmesi	■ Mevcut. Sistem çıktığında bir servis dosyası oluşturulmaz	■ Mevcut. Sistem çıktığında bir servis dosyası otomatik olarak oluşturulur

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Arama fonksiyonu:		
■ En son aranan sözcüklerin listesi	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Etkin durumdaki tümcenin bileşenlerini gösterme	■ Mevcut değil	■ Mevcut
■ Mevcut tüm NC tümcelerinin listesini gösterme	■ Mevcut değil	■ Mevcut
İmleç hareket ettirilmiş durumdayken yukarı/ aşağı ok tuşuyla arama fonksiyonunu başlatma	Azami 9999 tümceye kadar işlevlidir, konfigürasyon tarihi üzerinden ayarlanabilir	Program uzunluğuna bağlı olarak bir kısıtlama olmaz
Programlama grafiği:		
■ Parmaklık ağının ölçeklendirilmiş gösterimi	■ Mevcut	■ Mevcut değil
■ SLII döngülerinde kontur alt programlarının AUTO DRAW ON İLE DÜZENLENMESİ	■ Hata mesajında imleç, ana programda şu tümce üzerinde durur: CYCL CALL	■ Hata mesajında imleç, kontur alt programında hataya neden olan tümcenin üzerinde durur
■ Zoom penceresinin kaydırılması	■ Tekrar fonksiyonu mevcut değil	■ Tekrar fonksiyonu mevcut
Yan eksenlerin programlanması:		
■ FUNCTION PARAXCOMP söz dizimi: Göstergenin ve seyir hareketinin tutumunu tanımlama	■ Mevcut	■ Mevcut değil
■ FUNCTION PARAXMODE söz dizimi: Hareket ettirilecek paralel eksenin düzenini tanımlama	■ Mevcut	■ Mevcut değil
Üretici döngülerinin programlanması		
■ Tablo verilerine erişim	■ SQL komutları üzerinden veya FN17/FN18 ya da TABREAD-TABWRITE fonksiyonları yoluyla	■ FN17-/FN18 ya da TABREAD-TABWRITE fonksiyonları ile
■ Makine parametresine erişim	■ CFGREAD fonksiyonu üzerinden	■ FN18 fonksiyonları ile
■ İnteraktif döngülerin CYCLE QUERY ile oluşturulması, örn. manuel işletimde tarama sistemi döngüleri	■ Mevcut	■ Mevcut değil

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Program testinde farklılıklar, işlevsellik

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Test N tümcesine kadar	Fonksiyon mevcut değil	Fonksiyon mevcut
İşleme zamanının hesaplanması	Simülasyonun START yazılım tuşu ile her tekrarında, işleme zamanı eklenir	Simülasyonun START yazılım tuşu ile her tekrarında, zaman hesabı 0'dan başlatılır

Karşılaştırma: Program testinde farklılıklar, kullanım

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Yazılım tuşu çubuklarının ve yazılım tuşlarının çubuklar içerisine düzenlenmesi	Etkin olan ekran bölümlenmesine bağlı olarak, yazılım tuşu çubuklarının ve yazılım tuşlarının düzenlenmesi farklıdır.	
Zoom fonksiyonu	Her kesim düzlemi münferit yazılım tuşları üzerinden seçilebilir	Kesim düzlemi üç adet Toggle yazılım tuşu üzerinden seçilebilir
Makineye özel M ek fonksiyonları	PLC'de entegre değilse, hata mesajlarına yol açar	Program testinde yoksayılır
Alet tablosunu gösterme/düzenleme	Fonksiyon yazılım tuşu ile mevcut	Fonksiyon mevcut değil

Karşılaştırma: Farklı manuel işletim, işlevsellik

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Çevrilmiş çalışma düzleminde manuel tarama döngülerinde (3D ROT: etkin)	Manuel tarama döngüleri çevrilmiş çalışma düzleminde sadece Manuel ve Otomatik işletim türlerinde 3D-ROT "Etkin" duruma getirilmişse kullanılabilir.	Manuel tarama döngüleri çevrilmiş çalışma düzleminde sadece Manuel işletim türlerinde 3D-ROT "Etkin" duruma getirilmişse kullanılabilir.
Kademe ölçüsü fonksiyonu	Bir kademe ölçüsü, doğrusal eksenler ve devir eksenleri için ayrı şekilde tanımlanabilir.	Bir kademe ölçüsü doğrusal eksenler ve devir eksenleri için ortak biçimde geçerlidir.

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Preset tablosu	Makine tezgahı sisteminden temel transformasyon (aktarım ve rotasyon) X, Y ve Z sütunları, ve SPA, SPB ve SPC mekan açıları üzerinden, işleme parçası sistemine. Ek olarak eksen ofsetleri X_OFFS ile W_OFFS sütunları üzerinden her münferit eksende tanımlanabilir. Bunların fonksiyonları konfigüre edilebilir.	Makine tezgahı sisteminden temel transformasyon (aktarım) X, Y ve Z sütunları üzerinden ve çalışma düzleminde (rotasyon) bir ROT temel devir üzerinden, işleme parçası sistemine. Ek olarak referans noktaları, A ile W sütunları üzerinden, dönen ve paralel eksenlerde tanımlanabilir.
Preset ayarlamadaki tutum	Dönen bir eksendeki bir Preset uygulaması bir eksen ofseti mantığında etki eder. Bu ofset kinematik hesaplamalarında ve çalışma düzlemini hareket ettirmede de etki eder. CfgAxisPropKin-presetToAlignAxis makine parametresiyle, eksen ofsetinin sıfır ayarının ardından dahili olarak hesaplanıp hesaplanmayacağı tespit edilir. Bundan bağımsız olarak bir eksen ofseti daima aşağıdaki etkilere sahiptir: ■ Bir eksen ofseti daima ilgili eksenin olması gereken pozisyon göstergesine etki eder (eksen ofseti güncel eksen değerinden çıkartılır). ■ Bir dönen eksen koordinatı bir L tümcesinde programlandığında eksen ofseti programlı koordinata eklenir.	Dönen eksenlerde makine parametreleri üzerinden tanımlanan eksen ofsetleri, bir düzlem çevirme fonksiyonunda tanımlanmış eksen konumlarına etki etmez. MP7500 Bit 3 ile güncel dönen eksen konumunun, makine sıfır noktası baz alınarak dikkate alınıp, alınmadığı ya da ilk dönen eksenin (genelde C eksen) bir 0° konumundan yola çıkılıp, çıkılmadığı tespit edilir.
Preset tablosunun kullanımı:		
■ Preset tablosunun programlama işletim türünde düzenlenmesi	■ Mümkün	■ Mümkün değil
■ Hareket alanına bağlı Preset tablosu	■ Mevcut değil	■ Mevcut
Besleme sınırlandırmasının tanımlanması	Doğrusal eksenler ve devir eksenleri için ayrı ayrı besleme sınırlandırması tanımlanabilir	Doğrusal eksenler ve devir eksenleri için sadece bir besleme sınırlandırması tanımlanabilir

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Karşılaştırma: Farklı manuel işletim, kullanım

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Pozisyon değerlerini mekanik tuşlardan devralma	Gerçek pozisyonu yazılım tuşu ile devralma	Gerçek pozisyonu donanım tuşu ile devralma
Tarama fonksiyonu menüsünden çıkma	Sadece SON yazılım tuşu üzerinden mümkün	SON yazılım tuşu üzerinden ve END donanım tuşu üzerinden mümkün
Preset tablosundan çıkma	Sadece BACK/SON YAZILIM TUŞLARI ÜZERİNDEN	Her zaman END DONANIM TUŞU ÜZERİNDEN
TOOL.T alet tablosunun veya tool_p.tch yer tablosunun birçok defa düzenlenmesi	En son çıkarken seçili olan yazılım tuşu çubuğu etkin	Sabit tanımlanmış yazılım tuşu çubuğu (yazılım tuşu çubuğu 1) gösterilir

Karşılaştırma: İşlemede farklılıklar, kumanda

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Yazılım tuşu çubuklarının ve yazılım tuşlarının çubuklar içerisine düzenlenmesi	Ekran bölümlenmesine bağlı olarak, yazılım tuşu çubuklarının ve yazılım tuşlarının düzenlenmesi etkin olan aynı değildir.	
İşlemin, tekil tümce işletim türüne geçiş yapılarak durdurulmasının ve DAHİLİ DUR ile sonlandırılmasının ardından, işletim türünü değiştirin	İşleme işletim türüne tekrar geçişte: Güncel tümce seçili değil hata mesajı. Durdurma yeri seçimi tümce akışı ile gerçekleşmeli	İşletim türleri değişimine izin verilir, Modal bilgiler kaydedilir, işlem doğrudan NC başlat ile sürdürülebilir
Bir işletim türleri değişiminden önce buraya kadar işlem yapılmasının ardından GOTO ile FK dizilerine giriş	FK programlama: Tanımlanmamış başlangıç konumu hata mesajı	Girişe izin verilir
Tümce akışı:		
■ Makine durumunun yeniden oluşturulmasının ardından tutum ■ Yeniden girişte konumlandırmanın sonlandırılması ■ Tekrar başlatmada ekran bölümlenmesinin geçişi	■ Yeniden yaklaşma menüsü, KONUMA YAKLAŞ yazılım tuşu üzerinden seçilmelidir ■ Konumlandırma modu KONUMA YAKLAŞ yazılım tuşu üzerinden pozisyona ulaşılmasının ardından sonlandırılmalıdır ■ Sadece yeniden giriş pozisyonuna sürülmüşse mümkün	■ Yeniden sürme menüsü otomatik olarak seçilir ■ Konumlandırma modu pozisyona ulaşılmasının ardından otomatik olarak sonlandırılır ■ Her işletim durumunda mümkün
Hata mesajları	Hata mesajları arızanın giderilmesinin ardından da mevcut olur ve ayrı ayrı onaylanmaları gerekir	Hata mesajları hatanın giderilmesinin ardından kısmen otomatik olarak onaylanır

Karşılaştırma: İşlemede farklılıklar, seyir hareketleri

**Dikkat, seyir hareketlerini kontrol edin!**

Daha eski TNC kumandalarında oluşturulan NC programları, bir TNC 620 üzerinde başka seyir hareketlerine ya da hata mesajlarına yol açabilir!

Programları mutlaka gerekli titizlik ve dikkatle hareket ettirin!

Aşağıda bilinen farklılıkların bir listesini bulabilirsiniz. Listedeki eksiklikler için sorumluluk taşınmamaktadır!

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
M118 ile el çarkı bindirmeli seyir	Koordinat sistemi etkin durumdayken etki eder; duruma göre döndürülmüş ya da hareketli ya da makineye sabitli koordinat sisteminde, manuel işletimin 3DROT menüsü ayarına bağlı olarak etki eder	Makinede sabit koordinat sisteminde etki eder
APPR/DEP, R0 ile yaklaşma / çıkış, bileşen düzlemi çalışma düzlemiyle eşit değil	Eğer mümkün ise tümceler tanımlanmış Bileşen düzleminde seyreder, APPRLN, DEPLN, APPRCT, DEPCT hata mesajı	Eğer mümkün ise tümceler tanımlanmış Çalışma düzleminde seyreder, APPRLN, APPRLT, APPRCT, APPRLCT hata mesajı
Gidiş/çıkış hareketlerinin ölçeklendirilmesi (APPR/DEP/RND)	Eksene özel ölçü faktörüne izin verilir, yarıçap ölçeklendirilmez	Hata mesajı
APPR/DEP ile yaklaşma/ çıkış hareketi	APPR/DEP LN ya da APPR/DEP CT'de bir R0 programlanmışsa, hata mesajı	Bir alet yarıçapının 0 ve düzeltme yönünün RR olduğu varsayımı
Kontur elemanları 0 uzunlukla tanımlanmışsa, APPR/DEP ile yaklaşma/ ayrılma hareketi	0 uzunlukla tanımlanan kontur elemanları yoksayılr. Yaklaşma ve ayrılma hareketleri her seferinde birinci veya son geçerli kontur elemanı için hesaplanır	APPR tümcesinin ardından 0 uzunlukla bir kontur elemanı (APPR tümcesinde programlı ilk kontur notasına bağlı olarak) programlanmışsa, bir hata mesajı belirir. Bir DEP tümcesinin önünde bir kontur elemanı 0 uzunluğa sahip ise iTNC, hata mesajı vermez, ayrılma hareketini en son geçerli kontur elemanı ile hesaplar

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Q parametrelerinin etkisi	Q60 ile Q99 arası (veya QS60 ile QS99) temel olarak daima lokal etki eder.	Q60 ile Q99 arası (veya QS60 ile QS99 arası) MP7251'e bağlı olarak dönüştürülmüş döngü programlarında (.cyc) lokal ya da global etki eder. Kümelenmiş çağrılar problem meydana getirebilir
Alet yarıçap düzeltmesinin otomatik olarak kaldırılması	■ R0 ile tümce ■ DEP tümcesi ■ END PGM	■ R0 ile tümce ■ DEP tümcesi ■ PGM CALL ■ Döngü 10 DÖNME programlaması ■ Program seçimi
M91 ile NC tümceleri	Alet yarıçap düzeltmesi hesaplanmaz	Alet yarıçap düzeltmesi hesaplanır
Alet biçim düzeltmesi	Bu türlü bir programlama kesin biçimde eksen değeri programlaması olarak görüldüğü ve ilkesel olarak eksenlerin dik açılı bir koordinat sistemi oluşturmadıkları düşünüleceği için, alet biçim düzeltmesi desteklenmez	Alet biçim düzeltmesi desteklenir
Nokta tablolarında tümce akışı	Alet bir sonraki işlem göreceği pozisyonun üzerine konumlandırılır	Alet en son işlem görmüş pozisyonun üzerine konumlandırılır
NC programında boş CC tümcesi (kutup, en son alet pozisyonundan devralınır)	Çalışma düzleminde son konumlandırma tümcesi, çalışma düzleminin her iki koordinatını almalı	Çalışma düzleminde son konumlandırma tümcesi, çalışma düzleminin her iki koordinatını almak zorunda değil. RND ya da CHF tümcelerinde problemli olabilir
Eksene özel ölçeklendirilmiş RND tümcesi	RND tümcesi ölçeklendirilir, sonuç bir elipstir	Hata mesajı verilir
Bir RND ya da CHF tümcesinin önünde ya da arkasında 0 uzunluğunda bir kontur elemanı tanımlanmışsa, reaksiyon gelir	Hata mesajı verilir	RND ya da CHF tümcesinin önünde 0 uzunluğunda bir kontur elemanı bulunduğu hata mesajı verilir RND ya da CHF tümcesinin arkasında 0 uzunluğunda bir kontur elemanı bulunduğu, 0 uzunluğundaki kontur elemanı yoksayılır

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Kutupsal koordinatlarla daire programlaması	Artan dönme açısı IPA ve dönüş yönü DR , aynı işarete sahip olmalı. Aksi halde bir hata mesajı verilir	DR ve IPA farklı işaretlerle tanımlanmışsa, dönme yönünün işareti kullanılır
Açılma açısı=0 olan bir yay veya helikste alet yarıçap düzeltilmesi	Yayın/ heliksin yan yana duran elemanları arasındaki geçiş oluşturulur. Ayrıca alet eksen hareketi bu geçişin hemen önünde oluşturulur. Bu eleman düzeltilecek ilk veya son eleman ise, kendisinden sonraki veya önceki eleman düzeltilecek ilk veya son eleman gibi işlem görür.	Yayın/ heliksin eş uzaklığı, alet hattının yapımı için kullanılır
Pozisyon göstergesinde alet uzunluğunun hesaplanması	Pozisyon göstergesinde alet tablosunun L ve DL değerleri ve TOOL CALL 'un DL değeri hesaplanır	Pozisyon göstergesinde alet tablosundan alınan L ve DL değerleri hesaplanır
Boşluk dairesinde işlem hareketi	Hata mesajı verilir	Kısıtlama yok
20 ila 24 arasındaki SLII döngüleri:		
■ Tanımlanabilir kontur elemanlarının sayısı	■ En fazla 12 kısmi konturda azami 16384 tümce	■ En fazla 12 kısmi konturda azami 8192 tümce, kısmi konturda kısıtlama olmaz
■ Çalışma düzlemini belirleyin	■ TOOL CALL tümcesinde alet eksenini çalışma düzlemini belirler	■ İlk kısmi konturda ilk hareket tümcesinin eksenleri, çalışma düzlemini belirler
■ Bir SL döngüsünün sonundaki pozisyon	■ Son pozisyon = emniyetli yükseklik son, döngü çağrısından önce tanımlanmış pozisyon üzerinde	■ Son pozisyonun en son programlanmış pozisyon ya da sadece emniyetli yükseklik üzerinden sürülmesi gerekiyorsa, MP7420 üzerinden konfigüre edilebilir

17.5 TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
20 ila 24 arasındaki SLII döngüleri:		
■ Ceplerde bulunmayan adalardaki tutum ■ Karmaşık kontur formülüne sahip SL döngülerinde miktar işlemleri ■ CYCL CALL'da yarıçap düzeltmesi etkin ■ Kontur alt programında eksene paralel hareket tümceleri ■ Kontur alt programında M ilave fonksiyonu ■ M110 (iç köşe beslemesi azaltılmış)	■ Karmaşık kontur formülleriyle tanımlanamaz ■ Gerçek miktar işlemleri gerçekleştirilebilir ■ Hata mesajı verilir ■ Hata mesajı verilir ■ Hata mesajı verilir ■ Fonksiyon SL döngüleri içinde etki etmiyor	■ Karmaşık kontur formülleriyle kısıtlı olarak tanımlanabilir ■ Gerçek miktar işlemleri sadece kısıtlı gerçekleştirilebilir ■ Yarıçap düzeltmesi kaldırılır, program sürdürülür ■ Program sürdürülür ■ M fonksiyonları yoksayılır ■ Fonksiyon SL döngüleri içinde de etki eder
SLII kontur çizimi döngüsü 25: kontur tanımlamasında APPR-/DEP tümceleri	İzinsiz, kapalı konturların daha kararlı işlenmesi mümkün	APPR/DEP tümceleri kontur elemanları olarak kullanılabilir
Silindir kılıfı işlemesi genel:		
■ Kontur tanımlaması ■ Silindir kılıfında kaydırma tanımlaması ■ Temel devir üzerinde kaydırma tanımlaması ■ C/CC ile daire programlaması ■ Kontur tanımlamasında APPR/DEP tümceleri	■ X/Y koordinatlarıyla nötr ■ X/Y'de sıfır noktası kaydırması üzerinden nötr ■ Fonksiyon mevcut ■ Fonksiyon mevcut ■ Fonksiyon mevcut değil	■ Makineye bağlı olarak fiziksel mevcut devir eksenleriyle ■ Makineye bağlı olarak devir eksenlerin sıfır noktası kaydırması ■ Fonksiyon mevcut değil ■ Fonksiyon mevcut değil ■ Fonksiyon mevcut
Silindir kılıfı işlemi döngü 28 ile:		
■ Yivin tamamen boşaltılması ■ Tolerans tanımlanabilir	■ Fonksiyon mevcut ■ Fonksiyon mevcut	■ Fonksiyon mevcut değil ■ Fonksiyon mevcut
Silindir kılıfı işlemi döngü 29 ile:		
	Giriş doğrudan çubuğun konturu üzerine	Çubuğun konturuna dairesel yaklaşma hareketleri
Cep, pim ve yiv döngüleri 25x:		
■ Giriş hareketleri	Giriş hareketleri mantıksız/ kritik tutumlara yol açarsa, sınır alanlarda (alet/ kontur geometrik oranlar) hata mesajları belirir	Sınır alanlarda (alet/ kontur geometrik oranlar) duruma göre dikey girilir

TNC 620 ve iTNC 530 fonksiyonlarının karşılaştırılması 17.5

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
PLANE fonksiyonu:		
■ TABLE ROT/COORD ROT tanımlı değil ■ Makine eksen açısına konfigüre edildi ■ Artan bir mekan açısı PLANE AXIAL programlaması ■ Makine katı açığı konfigüre edilmişse, artan bir eksen açısının PLANE SPATIAL'a göre programlanması	■ Konfigüre edilmiş ayar tekrar kullanılır ■ Bütün PLANE fonksiyonları kullanılabilir ■ Hata mesajı verilir ■ Hata mesajı verilir	■ COORD ROT kullanılır ■ Sadece PLANE AXIAL uygulanır ■ Artan mekan açısı kesin değer olarak sunulur ■ Artan eksen açısı mutlak değer olarak açıklanır
Döngü programlamasında özel fonksiyonlar:		
■ FN17 ■ FN18	■ Fonksiyon mevcut, farklılıklar ayrıntılarda ■ Fonksiyon mevcut, farklılıklar ayrıntılarda	■ Fonksiyon mevcut, farklılıklar ayrıntılarda ■ Fonksiyon mevcut, farklılıklar ayrıntılarda
Pozisyon göstergesinde alet uzunluğunun hesaplanması	Pozisyon göstergesinde TOOL CALL içinden DL , alet tablosundan L ve DL alet uzunlukları dikkate alınır	Pozisyon göstergesinde alet tablosundan L ve DL alet uzunlukları dikkate alınır

Karşılaştırma: MDI işletiminde farklılıklar

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Birbiriyle bağlantılı dizilerin işlenmesi	Fonksiyon kısmen mevcut	Fonksiyon mevcut
Modal etkili fonksiyonların kaydedilmesi	Fonksiyon kısmen mevcut	Fonksiyon mevcut

Karşılaştırma: Programlama yerindeki farklılıklar

Fonksiyon	TNC 620	iTNC 530
Demo sürümü	100'ün üzerinde NC tümcesiyle programlar seçilemez, hata mesajı verilir.	Programlar seçilebilir, azami 100 NC tümcesi gösterilir, başka tümceler gösterim için kesilir
Demo sürümü	PGM CALL ile yuvalamayla 100'ün üzerinde NC tümcesine ulaşırsa, test grafiği resim göstermez, bir hata mesajı verilir.	Yuvalanmış programlar simüle edilebilir.
NC programlarının kopyalanması	Windows-Explorer ile dizine ve dizinden TNC:\ kopyalama mümkün.	Kopyalama işlemi, programlama istasyonunun TNCremo ya da dosya yönetimi üzerinden gerçekleşmelidir.
Yatay yazılım tuşu çubuğuna geçiş yapın	Sütun üzerine tıklandığında, bir çubuk sağa ya da sola geçilir	İstenen bir sütun üzerine tıklanması bu sütunu etkinleştirir

İndeks

3

3D düzeltme.....	391
Alet formları.....	393
Alet oryantasyonu.....	393
Delta değerleri.....	393
Face Milling.....	394
Peripheral Milling.....	395
Standart vektör.....	392
3D gösterim.....	468
3D tarama sistemleri	
kalibrasyon.....	434, 434
3 düzlemde gösterim.....	467

A

ACC.....	333
Açı fonksiyonları.....	246
Açık kontur köşeleri M98.....	316
Açık metin diyalogu.....	91
Ağ bağlantısı.....	116
Aksesuar.....	80
Alet düzeltmesi.....	167
üç boyutlu.....	391
Uzunluk.....	167
yarıçap.....	168
Alet hareketlerini programlama..	91
Alet ismi.....	146
Alet kullanım dosyası.....	165
Alet kullanım kontrolü.....	165
Alet numarası.....	146
Alet ölçümü.....	151
Alet seçimi.....	162
Alet tabloları	
belirtme.....	155
düzenleme, çıkış.....	152
Alet tablosu.....	148
Düzenleme fonksiyonları.....	155
Giriş olanakları.....	148
Alet uzunluğu.....	146
Alet verileri.....	146
çağırma.....	160
Delta değerleri.....	147
programa girme.....	147
tabloya girme.....	148
Alet yarıçapı.....	146
Alt program.....	225
Ana eksenler.....	85, 85
Anahtar sayısı.....	494
Arama fonksiyonu.....	97
ASCII dosyaları.....	342

B

Bağlama duyarlı yardım.....	135
BAUD oranını ayarlama....	
496, 497, 497, 497, 497, 498, 498	
Belirtilen aletler.....	155
Besleme.....	418

değiştirme.....	419
Devir eksenlerinde, M116'de..	378
Giriş olanakları.....	92

Ç

Çalışma alanı denetimi.....	473, 477
Çalışma düzlemini çevrilmesi	
manuel.....	451
Çalışma düzleminin çevrilmesi.	451
Çalışma düzleminin döndürülmesi..	355
Çalışma süresini tespit etme....	472
Çalıştırma.....	404

C

CAM programlaması.....	391
Çember.....	191, 192, 194, 200, 200
Çok eksenli işleme.....	386
Cıvata hattı.....	201

D

Daire hesaplamaları.....	247
Daire merkezi.....	190
Daldırma hareketleri için besleme	
faktörü M103.....	317
Devir eksen	
Göstergeyi indirme M94.....	380
yol standardında hareket ettirme:	
M126.....	379
Devir eksenleri için ek	
fonksiyonlar.....	378
Dialog.....	91
Dizin.....	102, 106
kopyalama.....	108
oluşturma.....	106
silme.....	110
Doğru.....	187, 199
Döndürülmüş düzlemde kamber	
frezeleme.....	376
Dosya	
oluşturma.....	106
Dosya durumu.....	104
Dosya fonksiyonları.....	338
Dosya yönetimi.....	99, 102
çağırma.....	104
Dizinler.....	102
dizinler	
kopyalama.....	108
Dizinler	
oluşturma.....	106
dosya	
oluşturma.....	106
dosya kopyalama.....	106
dosya koruma.....	113
Dosyaları işaretleme.....	111
Dosyaların üzerine yazma....	107
Dosya seçme.....	105
Dosya tipi.....	99
dosyayı silme.....	110

dosyayı yeniden adlandırma..	112
dosyayı yeniden adlandırma..	112
Fonksiyonlara genel bakış.....	103
harici veri aktarımı.....	114
Tabloları kopyalama.....	108
Drehachse.....	378
Durum göstergesi.....	73, 73
ek.....	74
genel.....	73

E

Ek eksenler.....	85, 85
Ek fonksiyonlar.....	310
girme.....	310
hat davranışı için.....	315
Koordinat girişleri için.....	312
mil ve soğutucu madde için....	311
Ekran.....	69
Ekran klavyesi.....	120
Ekran taksimi.....	70
El çarkı.....	408
El çarkı bindirme M118.....	322
Ethernet arayüzü.....	502
Ağ sürücüsünü bağlama ve	
çıkarma.....	116
Bağlantı olanakları.....	502
Giriş.....	502

F

FCL.....	494
FCL fonksiyonu.....	11
FK programlama.....	205, 205
Çemberler.....	211
Diyalogu açma.....	209
Doğrular.....	210
Giriş imkanları	
Daire verileri.....	213
Kapalı konturlar.....	214
Rölatif referanslar.....	216
Yardımcı noktalar.....	215
Giriş olanakları.....	212
Kontur elemanlarının yönü ve	
uzunluğu.....	212
Son noktalar.....	212
Grafik.....	207
Temel bilgiler.....	205
FN14: ERROR: Hata mesajlarının	
verilmesi.....	253, 253
FN16: F-PRINT: Metinlerin	
biçimlendirilmiş çıktısını alma....	
257,	257
FN18: SYSREAD: Sistem verilerini	
okuma.....	261
FN18: SYSREAD: Sistem verilerini	
okuman.....	261
FN19: PLC: Değerleri PLC'ye	
aktarma.....	270, 270
FN20: WAIT FOR: NC ve PLC	

senkronizasyonu.....	270
FN23: DAİRE VERİLERİ: 3	
noktadan daire hesaplama.....	247
FN24: DAİRE VERİLERİ: 4	
noktadan daire hesaplama.....	247
FN26: TABOPEN: Serbest	
tanımlanabilir tablo açma.....	349
FN27: TABWRITE: Serbest	
tanımlanabilir tabloyu tanımlama....	
350,	350
FN28: TABREAD: Serbest	
tanımlanabilir tabloyu okuma....	
351,	351
FN29: PLC: Değerleri PLC'ye	
aktarma.....	272
FN37: EXPORT.....	272
Fonksiyon karşılaştırması.....	536
Form görünümü.....	348

G

gelişim durumu.....	11
Gerçek pozisyonu devralma.....	93
Grafikler.....	464
görünüm.....	466
Kesit büyütme.....	470
Programlamada.....	126
programlamada	
kesit büyütme.....	128
Grafiksel simülasyon.....	471
Aleti görüntüleme.....	471
Gürültü önleme.....	333

H

Ham parça tanımlama.....	90
Harici erişim.....	495
Harici veri aktarımı	
iTNC 530.....	114
Hata mesajları.....	129
Hata mesajlarında.....	129
Hata mesajlarında yardım.....	129
Hat fonksiyonları.....	172
Temel bilgiler.....	172
hat fonksiyonları	
Temel bilgiler	
Daireler ve yaylar.....	175
Hat fonksiyonları	
Temel bilgiler	
Ön pozisyonlama.....	176
Hat hareketleri.....	186
dik açılı koordinatlar.....	186
Dik açılı koordinatlar	
Belirli bir yarıçapa sahip	
çember.....	192
Daire merkezi CC	
çevresindeki çember.....	191
Doğru.....	187
dik açılı koordinatlar	
Genel bakış.....	186

Teğetsel bağlantılı çember....	
194	
Kutupsal koordinatlar.....	198
CC kutbu çevresindeki	
çember.....	200
Doğru.....	199
kutupsal koordinatlar	
Teğetsel bağlantılı çember....	
200	
Hat hareketleri - Kutupsal	
koordinatlar	
Genel bakış.....	198
Heliks interpolasyon.....	201
Hesap makinesi.....	124
Hızlı hareket.....	144

I

İşlemeyi yarıda kesme.....	480
İşletim süreleri.....	493
İşletim türleri.....	71
iTNC 530.....	68

K

Kablosuz el çarkı	
El çarkı yuvasının atanması... 508	
İstatistik bilgileri.....	510
Kanal ayarlama.....	509
konfigürasyon.....	508
Yayın gücünün ayarlanması... 509	
Kalan Q parametrelerinin	
tanımlanması.....	242
Kapatma.....	406
Kontura yaklaşma.....	178
Kontura yeniden yaklaşma.....	485
Konturdan çıkma.....	178
Konturun yönü.....	324
Koordinat dönüşümleri.....	339
Köşelerin yuvarlanması M197.. 328	
Köşe yuvarlama.....	189
Kullanıcı parametreleri	
makineye özel.....	512
Kumanda paneli.....	70
Kutupsal koordinatlar.....	86, 86
Programlama.....	198

L

Lokal Q parametrelerinin	
tanımlanması.....	242
Look ahead.....	320

M

M91, M92.....	312
Makine eksenini hareket	
ettirme.....	407
el çarkı ile.....	408
kademeli.....	407
yön tuşlarıyla.....	407
Makine parametrelerini okuma. 295	
Malzemenin eğik konumunu	

dengeleme	
bir doğrunun iki noktasını	
ölçerek.....	439
Malzeme ölçümü.....	447
Malzeme pozisyonları.....	87
Metin değişkenleri.....	287
Metin dosyası.....	342
açma ve çıkma.....	342
Metin parçalarını bulma.....	345
Silme fonksiyonları.....	343
Metinleri değiştirme.....	98
M fonksiyonları	
bkz. Ek fonksiyonlar.....	310
Mil devrini değiştirme.....	419
Mil devrini girme.....	160
Milimetre/mil devri cinsinden	
besleme M136.....	318
MOD fonksiyonu.....	490
çıkış.....	490
Genel bakış.....	491
seçme.....	490

N

NC hata mesajları.....	129
NC ve PLC senkronizasyonu....	
270,	270
Ölçü birimi seçme.....	90

O

Otomatik alet ölçümü.....	151
Otomatik program başlatma....	486
Özel fonksiyonlar.....	330

P

Palet tablosu.....	398
işleme.....	400
Koordinatların devralınması....	
398,	398
seçme ve çıkış.....	400
Uygulama.....	398
Parallelachsen.....	334
Parametre programlama:Bkz. Q	
parametresi programlaması....	240
Parametre programlaması:Bkz. Q	
parametresi programlaması....	287
Parantez hesabı.....	283
Paraxcomp.....	334
Paraxmode.....	334
Parça ailesi.....	243
PLANE fonksiyonu.....	355
Artımlı tanım.....	368
Çeşitli çözüm seçenekleri.....	374
Eksen açısı tanımı.....	369
Euler açısı tanımı.....	362
Hacimsel açı tanımı.....	359
Kamber frezeleme.....	376
Nokta tanımı.....	366
Otomatik dönme.....	371
Pozisyonlama davranışı.....	371

Projeksiyon açısı tanımı.....	361	241,	288,	289	Sıfırlama.....	390	
Sıfırlama.....	358	Q parametresi programlaması. Açı			Teach In.....	93, 187	
Vektör tanımı.....	364	fonksiyonları.....	246		Temel bilgiler.....	84	
Pozisyonlama.....	458	R			Temel devir.....	440	
döndürülmüş çalışma düzleminde.		Referans noktalarını aşma.....	404		manuel işletim türünde bulma	440	
314,	385	Referans noktalarının yönetilmesi...	421		TNCguide.....	135	
el girişi ile.....	458	Referans noktasının ayarlanması....	420		TNCremo.....	500	
Preset tablosu.....	421, 433	3D tarama sistemi olmadan....	420		TNCremoNT.....	500	
Tarayıcı sonuçlarının		Referans noktasının manuel olarak			TRANS DATUM.....	339	
devralınması.....	433	ayarlanması.....	442		Trigonometri.....	246	
Program.....	89	herhangi bir eksende.....	442		Tümce.....	95	
düzenleme.....	94, 123	Referans noktası olarak daire			ekleme, değiştirme.....	95	
Yapısı.....	89	merkez noktası.....	444		silme.....	95	
yeni açma.....	90	Referans noktası olarak köşe.	443		Tümce akışı.....	483	
Program akışı.....	478	Referans noktası olarak orta			elektrik kesintisinden sonra....	483	
Genel bakış.....	478	eksen.....	446		T vektörü.....	392	
gerçekleştirme.....	479	Referans noktası seçme.....	88		U		
tümce akışı.....	483	Referans sistemi.....	85, 85		USB cihazı takma/çıkarma.....	117	
Tümceleri atlama.....	487	S			Üstten görünüş.....	467	
yarıda kesme.....	480	Sabit disk.....	99		V		
Program akışı kontrolü için ek		Sanal alet eksenini.....	323		Veri aktarım hızı....		
fonksiyonlar.....	311	Seçenek numarası.....	494		496, 497, 497, 497, 497, 498, 498		
Program bilgileri.....	330	Ş			Veri aktarım yazılımı.....	500	
Program bölümlerini kopyalama.	96	Şev.....	188		Veri arayüzleri.....	496	
Program bölümlerinin		SPEC FCT.....	330		kurma.....	496	
kopyalanması.....	96	SQL talimatları.....	273		Veri arayüzü		
Program bölümü tekrarı.....	227	String parametreleri.....	287		soket tanımı.....	522	
Program çağırma		Sıfır noktası kaydırma.....	339		Veri arayüzü soket tanımı.....	522	
İstedığınız programı alt program		sıfır noktası kaydırma			Verilerin ekranda gösterilmesi..	260	
olarak girme.....	229	Koordinat girişi.....	339		Veri yedekleme.....	101	
Programlama grafiği.....	207	Sıfır noktası kaydırma			Versiyon numarası.....	494	
Programların düzenlenmesi....	123	Sıfır noktası tablosu hakkında	340		Y		
Program testi.....	474	Sıfır noktası kaydırmasını			yardım.....	129	
genel bakış.....	474	sıfırlama.....	341		Yardım dosyalarını indirme.....	140	
gerçekleştirme.....	477	Sıfır noktası tablosu.....	432		Yardım sistemi.....	135	
Hız ayarlama.....	465	Tarayıcı sonuçlarının			Yarıçap düzeltmesi.....	168	
Program yönetimi:Bkz.Dosya		devralınması.....	432		dış köşeler, iç köşeler.....	170	
yönetimi.....	99	T			giriş.....	169	
Q		Tablo erişimleri.....	273		Yarıda kesme sonrasında program		
Q parametreleri.....	287	Tam daire.....	191		akışını devam ettirme.....	481	
Biçimlendirilmiş çıktı alma.....	257	Tarama değerlerinin preset			Yazılım numarası.....	494	
Değerleri PLC'ye aktarma.....	270	tablosuna yazılması.....	433		Yer tablosu.....	157	
Export.....	272	Tarama değerlerinin sıfır noktası			Yol.....	102	
lokal QL parametreleri.....	240	tablosuna yazılması.....	432		Yorum ekleme.....	121	
Q parametreleri Değerleri PLC'ye		Tarama döngüleri.....	427		Yuvalamalar.....	231	
aktarma.....	272	Bkz. "Tarama Sistemi Döngüleri"			Yüzeye normal vektör.....	392	
Q parametreleri ön tanımlı.....	298	Kullanıcı El Kitabı			Yüzeye normal vektörler....		
Q parametresi.....	240	Manuel işletim türü.....	427		364,	377,	391
Kalan QR parametreleri.....	240	Tarama fonksiyonlarını mekanik					
Q parametresini kontrol etme...	250	tarayıcılarla veya kadranlı					
Q parametresi programlaması....		göstergelerle kullanma.....	450				
240,	247,	Tarama sistemi denetimi.....	325				
Eğer/o zaman kararları.....	248	TCPM.....	386				
İlave fonksiyonlar.....	252						
Matematiksel temel fonksiyonlar...							
244							
Programlama uyarıları....							

HEIDENHAIN

DR. JOHANNES HEIDENHAIN GmbH

Dr.-Johannes-Heidenhain-Straße 5

83301 Traunreut, Germany

☎ +49 8669 31-0

FAX +49 8669 5061

E-mail: info@heidenhain.de

Technical support FAX +49 8669 32-1000

Measuring systems ☎ +49 8669 31-3104

E-mail: service.ms-support@heidenhain.de

TNC support ☎ +49 8669 31-3101

E-mail: service.nc-support@heidenhain.de

NC programming ☎ +49 8669 31-3103

E-mail: service.nc-pgm@heidenhain.de

PLC programming ☎ +49 8669 31-3102

E-mail: service.plc@heidenhain.de

Lathe controls ☎ +49 8669 31-3105

E-mail: service.lathe-support@heidenhain.de

www.heidenhain.de

HEIDENHAIN tarama sistemleri

diğer konulara dair süreleri azaltmanıza ve üretilen malzemelerin boyut stabilitesini iyileştirmenize yardımcı olur.

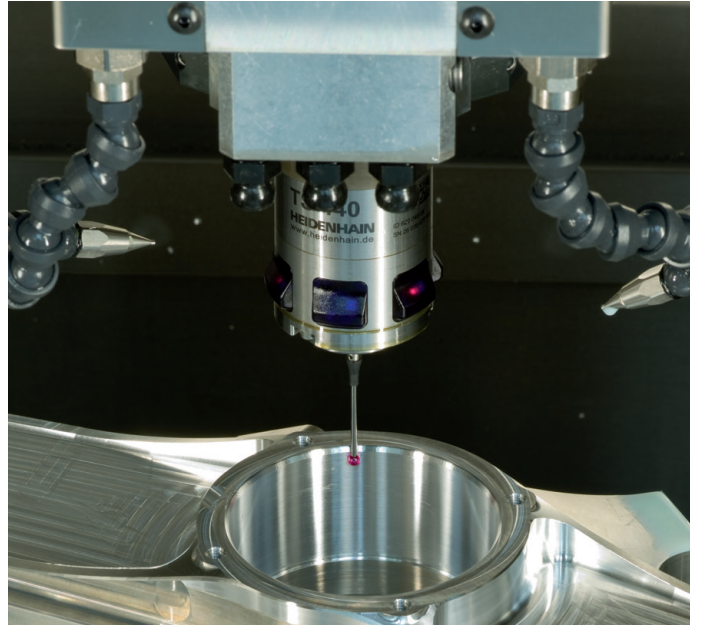
Malzeme tarama sistemleri

TS 220 kablolu sinyal iletimi

TS 440, TS 444 Kızıl ötesi iletimi

TS 640, TS 740 Kızıl ötesi iletimi

- Malzemelerin ayarlanması
- Referans noktalarının belirlenmesi
- Çalışma parçası ölçümü



Alet tarama sistemleri

TT 140 kablolu sinyal iletimi

TT 449 Kızıl ötesi iletimi

TL temassız lazer sistemleri

- Aletlerin ölçülmesi
- Aşınmanın izlenmesi
- Alet bozukluğunun algılanması

