



NC-Software 280 462 xx 280 463 xx

Uživatelská příručka



#### Obslužné prvky na obrazovce

. WW F %



#### Programování dráhových pohybů



Přerušení dialogu, smazání části programu



# Typ TNC, software a funkce

Tato příručka popisuje funkce, které jsou k dispozici pod následujícím číslem NC software.

ТурТМС	NC Software No.
TNC 426 CA, TNC 426 PA	280 462 xx
TNC 426 CF TNC 426 PF	280 463 xx

Index E označuje exportní verzi TNC. Pro exportní verzi jsou platná následující omezení:

- **nejmenší inkrement zadání a obrábění** 1 μm.
- lineární interpolace 4 osy současně

Výrobce stroje optimalizuje nastavení TNC pomocí provozních parametrů na určitý typ stroje. V příručce jsou tudíž popsány také funkce TNC, které každý stroj nesplňuje.

Funkce, které nemusí být na každém stroji zpřístupněny jsou např.:

- funkce 3D dotykové sondy
- digitalizace povrchu
- proměření geometrie nástroje s TT120
- vrtání závitů bez vyrovnávací hlavy
- opakované najetí na konturu po přerušení obrábění

Spojte se prosím s výrobcem stroje v případě potřeby vyjasnění využitelných funkcí TNC, ošetřených na Vašem stroji.

Výrobci strojů a HEIDENHAIN nabízejí kurzy NC programování. Absolvování intenzivního kurzu se doporučuje, z hlediska získání podrobných znalostí o možnostech stroje.

#### Předpokládané místo nasazení

TNC odpovídá třídě A dle EN 55022 a je určeno pro průmyslové nasazení.

# Contents

#### Úvod

Ruční provoz a seřízení

Polohování s ručním zadáním

Programování Základy, správa souborů, programovací pomůcky

Programování: Nástroje

Programování: Programování obrysů

Programování: Přídavné funkce

Programování: Cykly

Programování: Podprogramy a opakování části programu

Programování: Q-Parametry

Test programu a chod programu

**3D-dotykové sondy** 

Digitalizace

MOD-funkce

Tabulky a přehledy

#### 1 ÚVOD 1

- 1.1 TNC 426 2
- 1.2 Obrazovka a klávesnice 3
- 1.3 Provozní režimy 4
- 1.4 Stavové indikace 6
- 1.5 Příslušenství: 3D-dotykové sondy a ruční kolečka HEIDENHAIN 10

#### 2 RUČNÍ PROVOZ A SEŘÍZENÍ 11

- 2.1 Zapnutí 12
- 2.2 Pojíždení strojními osami 13
- 2.3 Otáčky vřetena S, posuv F a přídavná funkce M 15
- 2.4 Nastavení vztažného bodu (bez 3D-dotykové sondy) 16
- 2.5 Naklápění roviny obrábění 17

#### 3 POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM 21

3.1 Programování a vykonání jednoduššího obrábění 22

#### 4 PROGRAMOVÁNÍ ZÁKLADY, SPRÁVA SOUBORŮ, PROGRAMOVACÍ POMŮCKY 25

- 4.1 Základy 26
- 4.2 Správa souborů 31
- 4.3 Otevření a zadání programů 40
- 4.4 Programovací grafika 44
- 4.5 Členění programů 45
- 4.6 Vložení komentářů 46
- 4.7 Vytvoření textových souborů 47
- 4.8 Kapesní kalkulátor 50
- 4.9 Vytvoření tabulek palet 51

#### 5 PROGRAMOVÁNÍ: NÁSTROJE 53

- 5.1 Zadání týkající se nástroje 54
- 5.2 Data nástroje 55
- 5.3 Korekce nástroje 62
- 5.4 Trojrozměrná korekce nástroje 66
- 5.5 Měření nástroje s TT 120 68

#### 6 PROGRAMOVÁNÍ: PROGRAMOVÁNÍ OBRYSŮ 75

- 6.1 Přehled: pohyby nástroje 76
- 6.2 Základy k dráhovým funkcím 77

6.3 Najetí a opuštění obrysu 80

Přehled: Tvary drah k najetí a opuštění obrysu 80 Důležité polohy při najetí a odjetí 80 Najetí po přímce s tangenciálním připojením: APPR LT 81 Najetí po přímce kolmo k prvnímu bodu obrysu: APPR LN 82 Najetí po kruhové dráze s tangenciálním připojením: APPR CT 82 Najetí po přímkovém úseku a kruhové dráze s tangenciálním připojením na obrys: APPR LCT 83 Odjetí po přímce s tangenciálním připojením: DEP LT 84 Odjetí po přímce kolmo k poslednímu bodu obrysu: DEP LN 84 Odjetí po kruhové dráze s tangenciálním připojením: DEP CT 85 Vyjetí po kruhové dráze s tangenciálním připojením na obrys a přímkový úsek: DEP LCT 85 6.4 Dráhové pohyby – pravoúhlé souřadnice 86 Přehled dráhových funkcí 86 Přímka L 87 Vložení zkosení CHF mezi dvě přímky 87 Střed kruhu CC 88 Kruhová dráha C okolo středu kruhu CC 89 Kruhová dráha CR s definovaným poloměrem 90 Kruhová dráha CT s tangenciálním připojením 91 Zaoblení rohů RND 92 Příklad: Přímkový pohyb a zkosení kartézsky 93 Příklad: Kruhové pohyby kartézsky 95 Příklad: Plný kruh kartézsky 95 6.5 Dráhové pohyby- polární souøadnice 96 Počátek polárních souřadnic: Pól CC 96 Přímka LP 97 Kruhová dráha CP okolo pólu CC 97 Kruhová dráha CTP s tangenciálním připojením 98 Šroubovice (helix) 98 Příklad: Pohyb po přímce polárně 101 Příklad: Šroubovice 101

- 6.6 Dráhové pohyby volné programování obrysu FK 102
  - Základy 102 Grafika FK-programování 102 Zahájení FK-dialogu 103 Volné programování přímek 104 Volné programování kruhových drah 104 Pomocné body 106 Relativní vztahy 107 Uzavřené obrysy 109 Konverze FK-programů 109 Příklad: FK-programování 1 111 Příklad: FK-programování 2 111

#### 7 PROGRAMOVÁNÍ: PŘÍDAVNÉ FUNKCE 115

- 7.1 Zadání přídavných M-funkcía STOP 116
- 7.2 Přídavné funkce pro řízení chodu programu, vřetena a chladicí kapaliny 117
- 7.3 Přídavné funkce pro zadání souřadnic 117
- 7.4 Přídavné funkce pro dráhové chování 119
  - Zahlazení rohů: M90 119

Vložení definovaného kruhového oblouku mezi přímkové úseky: M112 120

Nerespektování bodů při výpočtu kruhového oblouku s M112: M124 121

Omezení škubání při změně směru pohybu: M132 121

Obrábění malých obrysových stupňů: M97 122

Úplné obrobení otevřených rohů: M98 123

Faktor posuvu pro ponorné pohyby: M103 123

Rychlost posuvu u kruhových oblouků: M109/M110/M111 124

Předvýpočet obrysů s korekcí poloměru (LOOK AHEAD): M120 124

Proložení polohováním ručním kolečkem během chodu programu: M118 125

7.5 Přídavné funkce pro rotační osy 125

Posuv v mm/min u rotačních os A, B, C: M116 125

Dráhově optimalizované pojíždění rotačními osami: M126 126

Redukce indikace rotační osy na hodnotu pod 360° : M94 126

Automatická korekce geometrie stroje při práci s otočnými osami: M114 127

7.6 Přídavné funkce pro laserové řezací stroje 128

#### 8 PROGRAMOVÁNÍ: CYKLY 129

- 8.1 Všeobecně k cyklům 130
- 8.2 Vrtací cykly 132
  - HLUBOKÉ VRTÁNÍ (cyklus 1) 133
  - VRTÁNÍ (cyklus 200) 134
  - VYSTRUŽENÍ (cyklus 201) 135
  - VYSOUSTRUŽENÍ (cyklus 202) 136
  - UNIVERZÁLNÍ VRTÁNÍ (cyklus 203) 137
  - ŘEZÁNí závitu s vyrovnávací hlavou (cyklus 2) 139
  - řezání závitu bez vyrovnávací hlavy GS (cyklus 17) 140
  - řezání závitu (cyklus 18) 141
  - Příklad: Vrtací cykly 143
  - Příklad: Vrtací cykly 143
- 8.3 Cykly pro frézování kapes, čepů a drážek 144
  - kapsové frézování (cyklus 4) 145
  - KAPSA NAČISTO (Cyklus 212) 146
  - ČEPY NAČISTO (cyklus 213) 148
  - KRUHOVÁ KAPSA (cyklus 5) 149
  - KRUHOVÁ KAPSA NAČISTO (cyklus 214) 151
  - KRUHOvé čepy načisto (cyklus 215) 152
  - frézování dráŽky (cyklus 3) 154
  - DRÁŽKA s kývavým zápichem (cyklus 210) 155
  - KRUHOVá dráŽka s kývavým zápichem (cyklus 211) 157
  - Příklad: Frézování kapsy, čepu a drážky 159
- 8.4 Cykly pro vytvoření rastru bodů 161
  RASTR NA KRUHU (cyklus 220) 162
  RASTR NA PŘÍMCE (cyklus 221) 163
  Příklad: Roztečná kružnice 165

#### 8.5 SL-cykly 167

OBRYS (cyklus 14) 169 Překryté obrysy 169 DATA OBRYSU (cyklus 20) 171 předvrtání (cyklus 21) 172 HRUBOVÁNÍ (cyklus 22) 172 dokončovat dno (cyklus 23) 173 dokončování stěn (cyklus 24) 174 Obsah

otevřený obrys (cyklus 25) 174 válcový plᚍ (cyklus 27) 175 Příklad: Hrubování a dohrubování kapsy 176 Příklad: Předvrtání, hrubování a dokončení překrytých obrysů 178 Příklad: Otevřený obrys 180 Příklad: Válcový plášť 182 8.6 Cykly pro řádkování 185 Obrobit digitalizovaná data (cyklus 30) 185 řádkování (cyklus 230) 187 pravidelná plocha (cyklus 231) 189 Příklad: Řádkování 190 8.7 Cykly pro pøepoèet souøadnic 192 nulový bod-posunutí (cyklus 7) 193 Posunutí nulového bodu s tabulkami nulových bodů (cyklus 7) 194 zrcadlení (cyklus 8) 196 otáčení (cyklus 10) 197 změna měřítka (cyklus 11) 198 měřítko pro osu (cyklus 26) 199 rovina obrábění (cyklus 19) 200 Příklad: Cykly přepočtů souřadnic 202 8.8 Zvláštní cykly 205 časová prodleva (cyklus 9) 205 vyvolání programu (cyklus 12) 205

#### orientace vřetena (cyklus 13) 206

#### 9 PROGRAMOVÁNÍ: PODPROGRAMY A OPAKOVÁNÍ ČÁSTI PROGRAMU 207

- 9.1 Podprogramy a opakování části programu 208
- 9.2 Podprogramy 208
- 9.3 Opakování části programu 209
- 9.4 Libovolný program jako podprogram 210
- 9.5 Vnoření 211

Podprogram v podprogramu 211 Opakovat opakování části programu 212 Opakování podporgramu 213 Příklad: Frézování obrysu na více přísuvů 214 Příklad: Skupiny děr 214 Příklad: Skupiny děr s více nástroji 216

#### 10 PROGRAMOVÁNÍ: Q-PARAMETRY 219

- 10.1 Princip a přehled funkcí 220
- 10.2 Typové součásti Q-parametry místo číselných hodnot 221
- 10.3 Popis obrysů pomocí matematických funkcí 222
- 10.4 Úhlové funkce (trigonometrie) 224
- 10.5 Rozhodování když/pak s Q-parametry 225
- 10.6 Kontrola a změna Q-parametrů 226
- 10.7 Zvláštní funkce 227
- 10.8 Přímé zadání vzorce 232
- 10.9 Předobsazené Q-parametry 235
- 10.10 Příklady programování
  - Příklad: Elipsa 236
  - Příklad: Válec vydutý s kulovou frézou 238
  - Příklad: Vypouklá koule s kulovou frézou 240

#### 11 TEST PROGRAMU A CHOD PROGRAMU 243

- 11.1 Grafika 244
- 11.2 Funkce pro zobrazení programu pro PROVOZ PROGRAMU / TEST PROGRAMU 249
- 11.3 Test programu 249
- 11.4 Chod programu 251
- 11.5 Přeskočení bloků 256

#### 12 3D-DOTYKOVÉ SONDY 257

- 12.1 Snímací cykly v režimech RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO 258
- 12.2 Nastavení vztažného bodu s 3D-dotykovými sondami 263
- 12.3 Měření obrobků s 3D-dotykovými sondami 266

#### 13 DIGITALIZACE 271

- 13.1 Digitalizace se spínací a měřicí dotykovou sondou (option-volba) 272
- 13.2 Programování digitalizačních cyklů 273
- 13.3 Digitalizace po meandru 277
- 13.4 Digitalizace po vrstevnicích 279
- 13.5 Digitalizace po řádcích 281
- 13.6 Digitalizace s rotačními osami 283
- 13.7 Použití digitalizovaných dat v programu obrábění 285

#### 14 MOD-FUNKCE 287

- 14.1 Volba, změna a opuštění MOD-funkcí 288
- 14.2 Číslo software a číslo option (volby) 289
- 14.3 Zadání čísla klíče 289
- 14.4 Nastavení datových rozhraní 290
- 14.5 Strojně specifické uživatelské parametry 292
- 14.6 Zobrazení neobrobeného polotovaru v pracovním prostoru 292
- 14.7 Volba indikace polohy 294
- 14.8 Volba systému rozměrů 294
- 14.9 Volba programovacího jazyka pro \$MDI 295
- 14.10 Volba os pro generování L-bloku 295
- 14.11 Zadání omezení pojezdového rozsahu, indikace nulového bodu 295
- 14.12 Zobrazení HELP-souborů 296
- 14.13 Zobrazení provozních časů 297

#### **15 TABULKY A PŘEHLEDY 299**

- 15.1 Všeobecné uživatelské parametry 300
- 15.2 Zapojení konektoru a připojovacího kabelu pro datová rozhraní 313
- 15.3 Technické informace 316
- 15.4 TNC-chybová hlášení 318



# Úvod

# 1.1 TNC 426

Systémy TNC fy HEIDENHAIN jsou dílensky programovatelné řídicí systémy, se kterými můžete přímo na stroji programovat obvyklé frézovací a vrtací operace v lehce srozumitelném popisném dialogu. Jsou určeny pro nasazení na frézky, vyvrtávačky, jakož i na obráběcí centra s až 5 osami. Navíc mohou programově nastavit úhlovou polohu vřetena.

Na integrovaném pevném disku můžete uložit libovolný počet programů, i když byly tyto vytvořeny externě nebo byly získány digitalizací. Pro rychlé výpočty lze kdykoliv vyvolat kapesní kalkulátor.

Obslužná klávesnice a zobrazení na obrazovce jsou řešeny přehledně, takže můžete dosáhnout všech funkcí rychle a jednoduše.

#### Programování: Popisný dialog HEIDENHAIN a DIN/ISO

Zvláště jednoduchá je tvorba programu v uživatelsky příjemném popisném dialogu HEIDENHAIN. Programovací grafika znázorňuje jednotlivé kroky obrábění během zadávání programu. Navíc vypomůže volné programování obrysů FK, pokud je předložen pro NC nevhodný výkres obrobku. Grafická simulace obrábění obrobku je možná jak během testu programu, tak i během chodu programu. Navíc můžete programovat TNC podle DIN/ISO nebo v DNC režimu.

Program lze zadávat a testovat i tehdy, zatímco je právě vykonáván jiný program obrábění obrobku.

#### Kompatibilita

TNC může provádět všechny programy obrábění, které byly vytvořeny na systémech TNC od typu TNC 150 B.



# 1.2 Obrazovka a klávesnice

#### Obrazovka

Obrázek vpravo zobrazuje obslužné prvky obrazovky:

- 1 Regulátor jasu a kontrastu
- 2 Přepínací klávesa pro strojní a programovací provozní režimy
- 3 Definice rozdělení obrazovky
- 4 Softklávesy
- 5 Přepínání lišt softkláves
- 6 Záhlaví

Při zapnutém TNC zobrazuje obrazovka v záhlaví navolené provozní režimy: strojní provozní režimy vlevo a programovací provozní režimy vpravo. Ve větším poli záhlaví je uveden provozní režim, do kterého je obrazovka přepnuta: tam se objevují dialogové otázky a texty hlášení.

7 Softklávesy

Ve spodním řádku zobrazuje TNC další funkce v lištách softkláves. Tyto funkce zvolíte s klávesami, ležícími pod nimi 4. Pro orientaci zobrazují úzké pásky přímo nad lištou softkláves počet lišt softkláves, keré lze navolit pomocí černých kláves se šipkami umístěných po stranách. Aktivní lišta softkláves je znázorněna světlejším proužkem.

#### Rozdělení obrazovky

Uživatel si volí rozdělení obrazovky: TNC tak může např. v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT zobrazovat v levém okně program, zatímco pravé okno znázorňuje současně např. programovací grafiku. Alternativně lze nechat zobrazit v pravém okně též členění programu nebo pouze program v jednom velkém okně. Jaké okno může TNC zobrazovat, závisí od navoleného provozního režimu.

Změna rozdělení obrazovky:



Stisknout přepínací klávesu obrazovky: lišta softkláves ukáže možná rozdělení obrazovky



Zvolit rozdělení obrazovky stiskem softklávesy



#### Klávesnice

Obrázek vpravo ukazuje klávesy na klávesnici, které jsou podle jejich funkce rozděleny do skupin:

- 1 Znaková klávesnice pro zadání textů, jmen souborů a DIN/ISO programování
- 2 Správa souborů, kapesní kalkulátor, MOD-funkce, HELP-funkce
- 3 Programovací provozní režimy
- 4 Strojní provozní režimy
- 5 Zahájení programovacího dialogu
- 6 Směrové klávesy a instrukce skoku GOTO
- 7 Číselná zadání a volba os

Funkce jednotlivých kláves jsou shrnuty na první skládací stránce. Externí klávesy, jako např. NC-START, jsoo popsány v příručce ke stroji.

# 1.3 Provozní režimy

Pro různé funkce a obráběcí kroky, které jsou potřebné ke zhotovení obrobku, disponuje TNC následujícími provozními režimy:

### RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO

Seřízení stroje se uskutečňuje v RUČNÍM PROVOZU. V tomto provozním režimu lze polohovat ručně nebo krokováním strojní osy, nastavovat vztažné body a natáčet rovinu obrábění.

Provozní režim RUČNÍ KOLEČKO podporuje ruční pojezdy strojními osami s elektronickým ručním kolečkem.

#### Softklávesy pro rozdělení obrazovky

(zvolit, jak bylo popsáno dříve)

Softklávesa	Okno
POSITION	Polohování
POSITION * STATUS	Vlevo: polohování, vpravo: stavová indikace



RUCN	[ PRO	VOZ				PGM ZAD	AT/EDIT
AKT. +⊠ +Y +Z +C +B	+25 +10 -11 +3 +9	0,000 2,388 4,091 0,000 0,000	0 0 4 0	CIL X +255 Y +100 Z -11 C +30 B +90	0,0000 2,3880 4,0914 0,0000 0,0000	B +90 C +30	1,0000
T M 5/	9	<b>a</b> 0		Z	AKLADNI OTO	DCENI +0	,0000
M	S	TOUCH	DATUM SET		3D ROT		

## POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM

V tomto provozním režimu se nechají programovat jednoduché posuvové pohyby, např. pro rovinné frézování nebo předpolohování. Rovněž se zde definují tabulky bodů pro definici pracovního rozsahu digitalizace.

#### Softklávesy pro rozdělení obrazovky

Softklávesa	Okno
PGM	Program
PGM + STATUS	Vlevo: program, vpravo: stavová indikace

POLOH	IOVAN	ISRI	UCNIM	ZADANIM	PGM ZADAT∕EDIT
0 BEGIN 1 TOOL C 2 L Z+10 3 L X-20 4 L Z-5 5 L X+12 6 L IV+3 7 L X-20 8 END PG	PGM \$MDI M ALL 1 Z S4 0 R0 F MAX V+5 R0 F R0 F2000 0 F600 0 F600 F600 M \$MDI MM	M 1500 : MAX M3		CIL X +250.0000 Y +102.3880 Z -114.0914 C +30.0000 B +90.0000 B +90.0000 C 2RKLADNI OTOCI	B +90,0000 C +30,0000 ENI +0,0000
АКТ.	+2 +2	+25 2 -11	50,000 4,091	10 +Y +10 .4 +C +3 10	32,3880 30,0000
Т					M 5/9
STATUS PGM	STATUS POS.	STATUS TOOL	STATUS COORD.	STATUS TOOL PROBE	PNT

#### **PROGRAM ZADAT/EDIT**

Vaše programy obrábění vytvoříte v tomto provozním režimu. Všestrannou podporu a doplnění nabízí volné programování obrysu, různé cykly a funkce s Q-parametry. Na přání zobrazuje programovací grafika jednotlivé kroky nebo použijte jiné okno, pro vytvoření členění vašeho programu.

#### Softklávesy pro rozdělení obrazovky

Softklá	vesa	Okno
PGM		Program
PGM + SECTS		Vlevo: program, vpravo: členění programu
PGM + GRAPHICS		Vlevo: program, vpravo: programovací grafika

RUCI PRO	PROGRAM ZA				F/EDI1	Г		
42	CP PA+0	DR- RØ	FQ6		- PARAMET	ER DEFINIT	ION	
43	L Z+08 R	0 F9998			- MAKE PO	CKET		
44	FN 1: Q2	0 = +02	0 + +8,8		- ROUGH	OUT		
45	FN 9: IF	+1 EQU	+1 GOTO L	BL 111	- FINIS	HING		
46	* - MAKE	HOLE P	ATTERN		- МАКЕ НО	LE PATTERN		
47	* - CE	NTER DR	ILL		- CENTE	R DRILL		
48	LBL 47				- PECKI	NG		
49	L X+0 Y+	1 RØ F9	998		- TAPPI	NG		
60	L Z+Q8				END PGM F	GLIEDER		
51	L Z+09 R	0 FQ7						
52	L X+5 Y+	10 R0 F	06					
53	L Z+08 R	0 F9998						
54	FN 1: 02	0 = +02	0 + +8,8					
66	FN 9: IF	+1 EQU	+1 GOTO L	BL 111				
56 * - PECKING								
FL	F		FC	FCT	FPOL	BLK	INSERT	

#### **PROGRAM TEST**

TNC simuluje programy a části programů v provozním režimu PROGRAM TEST, aby se např. vyhledaly geometrické neslučitelnosti, chybějící nebo špatná zadání v programu a poškození pracovního prostoru. Simulace je podporovaná graficky v různých pohledech.

#### Softklávesy pro rozdělení obrazovky

Viz provozní režimy CHODU PROGRAMU na další stránce.

RUCI PRO	VI VOZ	PR	GRAM	TEST				
	PRIDVK +0							
38	CYCL DEF	6.3 UH	EL +0 F800					
39	∟ Z+2 R0	F9999	м99					
40	CYCL DEF	14.0 0	BRVS					
41	CYCL DEF	14.1 L	BL OBRYSU	1 /2 /3	ſ	IΛ	ß I	
	/4 /5 /7						-1	
42	CYCL DEF	14.2 L	BL OBRYSU	8 /9 /10	_			-
	/11 /12						712	-
43	CYCL DEF	6.0 VV	HRUBOVANI			s o o		
44	CYCL DEF	6.1 VZ	DAL. 18 HL	0UBK -8			-*   L	_
45	CYCL DEF	6.2 PR	ISUV 4 F30	0	L			_
	PRIDVK +0	,7						
46	CYCL DEF	6.3 UH	EL +0 F600					
47	CYCL CALL					V +70 // V	+EE E	
48	CYCL DEF	14.0 0	BRVS		€	A + 10, + 1	+00,0	64:19:13
		₹.		/□	START	STOP	STORT	RESET
				OFF/ON		N	STR	START

# .3 Provozní režimy

# PROGRAM/PROVOZ PLYNULE a PROGRAM/PROVOZ PO BLOKU

V režimu PROGRAM/PROVOZ PLYNULE vykonává TNC program až do konce programu nebo do ručního, popř. programovaného přerušení. Po přerušení můžete opět zahájit vykonávání programu.

V režimu PROGRAM/PROVOZ PO BLOKU odstartujete samostatně každý blok s externím tlačítkem START.

#### Softklávesy pro rozdělení obrazovky

Softkláves	a Okno
PGM	Program
PGM + SECTS	Vlevo: program, vpravo: členění programu
PGM + STATUS	Vlevo: program, vpravo: STATUS
PGM + GRAPHICS	Vlevo: program, vpravo: grafika
GRAPHICS	Grafika

PROGI	RAM/PF	ROVOZ	PLYNU	JLE		TAE ED I	ULKA PGM
0 BEGIN	PGM FK1 MM						
1 BLK FC	RM 0.1 Z X	+0 Y+0 Z-2	0				
2 BLK FC	RM 0.2 X+1	00 V+100 Z	+0				
3 TOOL 0	ALL 1 Z S5	00					
4 L Z+25	0 R0 F MAX						
5 L X-20	¥+30 R0 F	MAX					
6 L Z-10	R0 F1000	мз					
7 APPR C	T X+2 Y+30	CCA90 R+5	RL F250				
8 FC DR-	R18 CLSD+	CCX+20 CC	Y+30				
АКТ.	++ X	+25	0,000	10 +	•¥ +:	102,38	880
	+Z	-11	4,091	.4 +	۰C ·	+30,00	000
	+ B	+9	10,000	0			
Т				6	0	M	5/9
				RESTORE POS. AT			TOOL TABLE

# 1.4 Stavové indikace

#### "Všeobecné" stavové indikace

Stavové indikace vás informují o aktuálním stavu stroje. Objeví se automaticky v provozních režimech

- PROGRAM/PROVOZ PO BLOKU a PROGRAM/PROVOZ PLYNULE, pokud nebyla pro indikaci zvolena výhradně "grafika" a v
- POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM.

V provozních režimech RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO se stavová indikace objeví ve velkém okně.

#### Informace stavové indikace

Symbol	Význam
AKT.	Aktuální nebo cílové souřadnice polohy
XYZ	Strojní osy
SFM	Otáčky S, posuv F a účinné přídavné funkce M
*	Je odstartován chod programu
→←	Osa je zpevněna
$\bigcirc$	Osou je možné pojíždět ručním kolečkem
	Osami je pojížděno v natočené rovině obrábění
	Osami je pojížděno z ohledem na základní otočení

PROGRAM/	PROVOZ	PO BL	.0KU		TA ED	BULKA PGM
Ø BEGIN PGM FK1	MM					
1 BLK FORM 0.1	Z X+0 Y+0 Z-2	0				
2 BLK FORM 0.2	X+100 V+100 Z	+0				
3 TOOL CALL 1 Z	S500					
4 L Z+250 R0 F	МАХ					
5 L X-20 V+30 R	0 F MAX					
6 L Z-10 R0 F10	100 M3					
7 APPR CT X+2 V	+30 CCA90 R+5	RL F250				
8 FC DR- R18 CL	SD+ CCX+20 CC	Y+30				
						00:00:00
AKT. •	+X +25	0,000	0	+γ	+102,3	880
	+Z −11	4,091	4	+C	+30,0	000
	<b>+</b> B +9	0,000	0			
Т				0	М	5/9
	1		RESTORE POS. AT			TOOL TABLE

#### Přídavné stavové indikace

Přídavné stavové indikace podávají podrobnější informace k průběhu programu. Dají se vyvolat ve všech provozních režimech, s výjimkou režimu PROGRAM ZADAT/EDIT.

#### Zapnutí přídavných stavových indikací



Vyvolat lištu softkláves pro rozdělení obrazovky

PGM + STATUS Zvolit rozdělení obrazovky s přídavnými stavovými indikacemi

PROGRAM/PROVOZ PLYN	ULE PROGRAM TEST	
0 BEGIN PGM FK1 MM 1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20 2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0 3 TOOL CALL 1 Z S500 4 L Z+250 R0 F MAX 5 L X-20 Y+30 R0 F MAX 6 L Z-10 R0 F1000 M3 7 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250 8 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	CIL X *250.0000 Y *102.3880 Z -114.0914 C *30.0000 B *90.0000 C *30.0000 B *90.0000 C *30.0000	
AKT.      +X      +250,0000      +¥      +102,3880        +Z      -114,0914      +C      +30,0000        +B      +90,0000      ■      0      M 5/9        PAGE      PAGE      BEGIN      END      PRSE      7		
Ш 🔱 техт техт	N OFF/ON	

Následně jsou popsány různé přídavné stavové indikace, které můžete zvolit pomocí softkláves:



Přepnout lištu softkláves, až se objeví softklávesa STATUS

STATUS PGM

Zvolit přídavné stavové indikace, např. všeobecné informace o programu



- 1 Jméno hlavního programu
- 2 Vyvolané programy
- 3 Aktivní obráběcí cyklus
- 4 Střed kruhu CC (pól)
- 5 Čas obrábění
- 6 Čítač časové prodlevy

# Polohy a souřadnice

- 1 Indikace polohy
- 2 Typ indikace polohy, např. aktuální polohy
- 3 Úhel natočení pro rovinu obrábění
- 4 Úhel základního otočení





#### Informce o nástrojích

- 1 Indikace T: číslo a jméno nástroje Indikace RT: číslo a jméno sesterského nástroje
- 2 Osa nástroje

STATUS

TOOL

STATUS

COORD. TRANSF

- 3 Délka a poloměry nástroje
- 4 Přídavek (delta hodnota) z TOOL CALL (PGM) a tabulky nástrojů (TAB)
- 5 Životnost, maximální životnost (TIME 1) a maximální životnost při TOOL CALL (TIME 2)
- 6 Indikace aktivního nástroje a (dalšího) sesterského nástroje

#### Přepočty souřadnic

- 1 Jméno hlavního programu
- 2 Aktivní posunutí nulového bodu (cyklus 7)
- 3 Aktivní úhel otočení (cyklus 10)
- 4 Zrcadlené osy (cyklus 8)
- 5 Aktivní faktor měřítka / faktory měřítek (cykly 11 / 26)
- 6 Střed centrického natažení
- Viz "8.7 Cykly pro přepočet souřadnic"







- 1 Číslo nástroje, který je měřen
- 2 Indikace, zda je měřen poloměr či délka nástroje
- 3 MIN a MAX hodnota měření jednotlivých břitů a výsledek měření s rotujícím nástrojem (DYN), číslo břitu nástroje s příslušnou změřenou hodnotou.

Hvězdička za změřenou hodnotou indikuje, že byla překročena tolerance z tabulky nástrojů



#### 3D-dotykové sondy

S různými 3D-dotykovými sondami firmy HEIDENHAIN můžete

- automaticky vyrovnat obrobky
- rychle a přesně nastavit vztažné body
- provést měření na obrobku během chodu programu
- digitalizovat 3D-povrchy (option-volba) a rovněž
- měřit a kontrolovat nástroje

#### Spínací dotykové sondy TS 220 a TS 630

Tyto dotykové sondy se zvláště dobře hodí k automatickému vyrovnání obrobku, nastavení vztažného bodu a při měření na obrobku. TS 220 přenáší spínací signály po kabelu a je cenově výhodnější alternativou, pokud občas musíte digitalizovat.

Speciálně pro stroje se zásobníkem nástrojů se hodí sonda TS 630, která přenáší spínací signály bezdrátově infračervenými paprsky.

Princip funkce: ve spínací dotykové sondě HEIDENHAIN registruje bezkontaktní optický spínač vychýlení dotykového hrotu. Vytvořený signál dá podnět k zapamatování aktuální polohy dotykové sondy.

Při digitalizaci generuje TNC ze série nasnímaných polohových hodnot program s lineárními bloky ve formátu HEIDENHAIN. Tento program se pak dá dále zpracovávat na PC s vyhodnocovacím software SUSA, pro korekci určitých tvarů a poloměrů nástroje nebo pro výpočet pozitivních a negativních forem.Pokud má kulička dotykového hrotu stejný poloměr jako fréza, jsou tyto programy ihned vykonavatelné.

#### Dotyková sonda TT 120 pro měření nástrojů

TT 120 je spínací 3D-dotyková sonda určená pro měření a kontrolu nástrojů. TNC disponuje 3 cykly, s nimiž se dá zjistit poloměr a délka nástroje při stojícím nebo rotujícím vřeteni.

Zvlášť robustní provedení a vysoké krytí činí TT 120 odolnou vůči šponám a chladicí kapalině. Spínací signál je vytvářen bezkontaktním optickým spínačem, který se vyznačuje vysokou spolehlivostí.

#### Ruční kolečka

Elektronická ruční kolečka ulehčují přesné ruční pojíždění osovými saněmi. Pojezdová dráha na otáčku kolečka je volitelná v širokém rozsahu. Vedle zástavbových ručních koleček HR 130 a HR 150 nabízí HEIDENHAIN přenosné ruční kolečko HR 410.











# Ruční provoz a seřízení

# 2.1 Zapnutí



 Zapnutí a najetí na referenční body jsou funkce
 závislé na provedení stroje. Informujte se ve vaší příručce ke stroji.

Zapnout napájecí napětí TNC a stroje.

Pak zobrazí TNC následující dialog:

#### TEST PAMÌTI

Pamět TNC je automaticky otestována

#### PØERUŠENÍ PROUDU



Hlášení TNC, že nastalo přerušení proudu – smazat hlášení

#### PØELOŽIT PLC PROGRAM

PLC program TNC je automaticky přeložen

#### CHYBÍ ØÍDICÍ NAPÌTÍ PRO RELÉ

I

Zapnout řídicí napětí TNC otestuje funkci obvodu Centrál-stopu

#### RUÈNÍ PROVOZ NAJEÏTE DO REFERENCÍ



Přejet referenční body v předepsané pořadí: pro každou osu stisknout externí tlačítko START, nebo

XY

Přejet referenční body v libovolném pořadí: pro každou osu stisknout externí směrové tlačítko a držet, až je přejet referenční bod

TNC je nyní funkční a nachází se v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ

Referenční body musíte přejet pouze tehdy, pokud chcete pojíždět strojními osami.Pokud chcete pouze editovat nebo testovat programy, pak zvolte ihned po zapnutí řídicího napětí provozní režim PROGRAM ZADAT/EDIT nebo PROGRAM TEST.

> Referenční body můžete pak přejet dodatečně. K tomu stiskněte v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ softklávesu PASS OVER REFERENCE.

# Přejetí referenčního bodu při natočené rovině obrábění

Přejetí referenčních bodů v natočené rovině obrábění je možné pomocí externích směrových tlačítek. K tomu musí být aktivní funkce "natočení roviny obrábění" v RUČNÍM PROVOZU (viz "2.5 Natočení roviny obrábění"). TNC pak interpoluje při stisku směrového tlačítka s odpovídajícími osami.

Tlačítko NC-START je bez funkce. TNC vypíše případně chybové hlášení.

Dbejte na to, aby v menu uvedená úhlová hodnota souhlasila se skutečným úhlem otočné osy.

# 2.2 Pojíždení strojními osami



Pojíždění s externími směrovými tlačítky závisí na provedení stroje. Informujte se v příručce ke stroji!

#### Pojíždění osou externím směrovým tlačítkem

	Zvolit provozní režim RUČNÍ PROVOZ
x	Stisknout a držet externí směrové tlačítko tak dlouho, dokud má osa pojíždět

...nebo přejíždět osou plynule:



Držet stisknuté externí směrové tlačítko a krátce stisknout externí tlačítko START. Osa pojíždí, dokud není zastavena

0

Zastavení: stisknout externí tlačítko STOP

S oběma metodami můžete současně pojíždět i s více osami.

#### Pojíždění s ručním kolečkem HR 410

Přenosné ruční kolečko HR 410 je vybaveno dvěma uvolňovacími tlačítku. Uvolňovací tlačítka se nachází pod otočnou hlavou kolečka. Strojními osami můžete pojíždět pouze pokud jsou stlačena uvolňovací tlačítka (funkce závislá na provedení stroje).

Ruční kolečko HR 410 obsahuje následující obslužné prvky:

- 1 Tlačítko Centrál-stopu
- 2 Ruční kolečko
- 3 Uvolňovací tlačítka
- 4 Tlačítka pro volbu osy
- 5 Tlačítko pro převzetí aktuální polohy
- 6 Tlačítka pro definici posuvu (pomalu, středně, rychle; velikosti posuvů jsou definovány výrobcem stroje)
- 7 Tlačítka směru, ve kterém TNC pojíždí zvolenou osou
- 8 Strojní funkce (jsou definovány výrobcem stroje)

Červené diody signalizují, kterou osu a jaký posuv jste zvolili.

Pojíždění ručním kolečkem je též možné během chodu programu.

#### Pojíždění





#### Krokové polohování

Při krokovém polohování je definován přísuv, o který pojíždí strojní osa při stisku externího směrového tlačítka.





Krokové polohování je závislé na provedení stroje. Informujte se v příručce ke stroji!

Výrobce stroje určí, zda se dělicí faktor volí pro každou osu na klávesnici nebo vícepolohovým přepínačem.

# 2.3 Otáčky vřetena S, posuv F a přídavná funkce M

V provozních režimech RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO zadáte otáčky vřetena S a přídavnou funkci M přes softklávesy. Přídavné funkce jsou popsány v "7. Programování: Přídavné funkce". Posuv je definován strojním parametrem a dá se měnit pouze s potenciometrem override (viz další strana).

#### Zadání hodnoty

Příklad: Zadat otáčky vřetena S





a převzít stiskem externího tlačítka START

Otáčení vřetena se zadanými otáčkami S se odstartuje s přídavnou funkcí M.

Přídavnou funkci M zadáte stejným způsobem.

#### Změna otáček vřetena a posuvu

S potenciometry override pro otáčky vřetena S a posuv F se dají změnit nastavené hodnoty od 0% do 150%.



Potenciometr override pro otáčky vřetena je funkční jen u strojů se spojitým pohonem vřetena.

Výrobce stroje definuje, které přídavné funkce M můžete použít a které funkce máte.

# 2.4 Nastavení vztažného bodu (bez 3D-dotykové sondy)

Při nastavení vztažného bodu je nastavena indikace TNC na souřadnice známé polohy obrobku.

#### Příprava

- Upnout a vyrovnat obrobek
- Vyměnit nulový nástroj se známým poloměrem
- Ujistit se, že TNC indikuje aktuální polohy

#### Nastavení vztažného bodu

Bezpečnostní opatření: pokud nesmí být povrch obrobku naškrábnut, položí se na obrobek plech o známé tloušťce d. Pro vztažný bod pak zadáte o d větší hodnotu.







Vztažné body pro zbývající osy nastavte stejným způsobem.

Pokud v ose přísuvu použijete seřízený nástroj, pak nastavte indikaci v ose přísuvu na délku L nástroje popř. na součat Z=L+d.

## 2.5 Naklápění roviny obrábění

Funkce k naklápění roviny obrábění jsou přizpůsobeny výrobcem stroje k TNC a ke konstrukci stroje. U určitých otočných hlav nebo otočných stolů definuje výrobce stroje, zda je zadaný úhel interpretován jako souřadnice rotační osy nebo jako prostorový úhel. Informujte se v příručce ke stroji.

TNC podporuje naklopení roviny obrábění u obráběcích strojů s otočnými hlavami jakož i s otočnými stoly. Typické příklady použití jsou např. vrtání šikmých děr nebo šikmo v prostoru ležící obrysy. Rovina obrábění je přitom vždy otočena okolo aktivního nulového bodu. Jak je zvykem, programuje se obrábění v hlavní rovině (např. rovině X/Y), avšak je provedeno v rovině, která byla vůči hlavní rovině natočena.

Pro naklopení roviny obrábění existují dvě funkce:

- ruční naklopení se softklávesou 3D ROT v provozních režimech RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO (popsáno následně)
- řízené naklopení, cyklus 19 ROVINA OBRÁBĚNI v programu obrábění: viz strana 200.



TNC funkce pro "naklopení roviny obrábění" jsou transformace souřadnic. Přitom leží rovina obrábění stále kolmo ke směru osy nástroje.

Zásadně rozlišuje TNC při naklopení roviny obrábění mezi dvěma typy strojů:

#### Stroj s otočným stolem

- Obrobek musíte odpovídajícím polohováním otočného stolu, např. s L-blokem, přesunout do požadované polohy pro obrábění.
- Poloha transformované osy nástroje se v závislosti na pevném strojním souřadném systému **nemění**. Pokud váš stůl - tedy obrobek - otočíte o 90°, souřadný systém se s ním **neotočí**. Pokud stisknete v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ osové směrové tlačítko Z+, pojede nástroj ve směru Z+.
- TNC respektuje pro výpočet transformovaného souřadného systému toliko mechanicky podmíněna přesazení příslušného otočného stolu – takzvané "translátorské" podíly.

#### Stroje s otočnou hlavou

- Nástroj musíte odpovídajícím polohováním otočné hlavy, např. s L-blokem přesunout do požadované polohy pro obrábění.
- Poloha natočené (transformované) osy nástroje se mění v závislosti na pevném strojním souřadném systému: otočíte-li otočnou hlavu vašeho stroje - tedy nástrojem - např. v ose B o +90°, otočí se současně i souřadný systém. Pokud stisknete v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ osové směrové tlačítko Z+, pojede nástroj ve směru X+ pevného strojního souřadného systému.
- TNC respektuje pro výpočet transformovaného souřadného systému mechanicky podmíněna přesazení otočné hlavy ("translátorské" podíly) a přesazení, které vznikne otočením nástroje (3D korekce délky nástroje).

#### Najetí na referenční body u natočených os

U natočených os najedete do referencí s externími směrovými tlačítky. TNC přitom interpoluje odpovídající osy. Dbejte na to, aby byla v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ aktivní funkce "natočení roviny obrábění" a v menu byl zadán aktuální úhel rotační osy.

#### Nastavení vztažného bodu v naklopeném systému

Poté, co jste napolohovali rotační osy, nastavte vztažné bodu stejně jako u nenaklopeného systému. TNC přepočte nové vztažné body do natočeného souřadného systému. Hodnotu úhlu pro tento přepočet převezme TNC u regulovaných os z aktuální polohy rotační osy.

Pokud rotační osy vašeho stroje nejsou regulované, musíte pro ruční natočení zadat do menu aktuální polohu rotační osy: nesouhlasí-li aktuální poloha rotační os (os) s údajem v menu, vypočte TNC vztažný bod chybně.

#### Indikace polohy v natočeném systému

Ve stavovém poli indikované polohy (CÍL a AKT) se vztahují k natočenému souřadnému systému.

#### Omezení u otáčení roviny obrábění

- Funkce snímání ZÁKLADNÍ OTOČENÍ není k dispozici
- PLC-polohování (definované výrobcem stroje) není dovoleno
- Polohovací bloky s M91/M92 nejsou dovoleny

#### Aktivace ručního natočení

3D ROT	

Zvolit ruční natočení: softklávesa 3D ROT Body menu se nyní dají navolit klávesami se šipkami

PGM ZADAT∕EDIT RUCNI PROVOZ NAKLAPENI ROVINY OBRABENI CHOD PROGR.: AKTIV RUCNI PROVOZ INAKTIV. B = +90٠ C = +30AKT. +250,0000 +102,3880 **\***X **+**Y ₩Ζ -114,0914+ C +30,0000 ₩B +90,0000 Т F 0 M 5/9

Zadat úhel natočení

Nastavit požadovaný provozní režim v bode menu NAKLÁPĚNÍ ROVINY OBRÁBĚNÍ na AKTIV: zvolit bod menu, přepnout stiskem klávesy ENT



Ukončit zadání: stisknout softklávesu END

K deaktivaci nastavit v menu NAKLÁPĚNÍ ROVINY OBRÁBĚNÍ požadované provozní režimy na INAKTIV.

Pokud je funkce NAKLÁPĚNÍ ROVINY OBRÁBĚNÍ aktivní a TNC pojíždí strojními osami v souladu s natočenými osami, objeví se ve stavové indikaci symbol 🙆 .

Pokud nastavíte funkci NAKLÁPĚNÍ ROVINY OBRÁBĚNÍ na AKTIV pro provozní režim PROGRAM PROVOZ, platí v menu zadaný úhel naklopení od prvního bloku vykonávaného programu obrábění. Použijete-li v programu cyklus 19 ROVINA OBRÁBĚNÍ, pak jsou účinné v cyklu definované úhlové hodnoty (od definice cyklu). V menu zadané úhlové hodnoty jsou přepsány vyvolanými hodnotami.

2 Ruční provoz a seřízení





# Polohování s ručním zadáním

# 3.1 Programování a vykonání jednoduššího obrábění

Pro jednoduché obrábění nebo předpolohování nástroje se hodí provozní režim POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM. Zde můžete zadat krátký program v popisném dialogovém formátu HEIDENHAIN nebo podle DIN/ISO a přímo jej nechat vykonat. Rovněž se dají vyvolat cykly TNC. Program je uložen v souboru \$MDI. Při POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM se nechá aktivovat přídavná stavová indikace.

Zvolit ZADÁ

Zvolit provozní režim POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM Naprogramovat libovolně soubor \$MDI

 $\left(\mathbf{I}\right)$ 

(<sup>m</sup>)

Odstartovat chod programu: stisknout externí tlačítko START

Omezení: volné programování obrysů, programovací grafika a grafika chodu programu není k dispozici. Soubor \$MDI nesmí obsahovat žádné vyvolání programu (PGM CALL).

#### Příklad 1

Obrobek má být opatřen 20 mm hlubokou dírou. Po upnutí obrtobku, vyrovnání a nastavení vztažného bodu se dá vrtání naprogramovat a několika málo programovými řádky a potom vykonat.

Nejprve je nástroj předpolohován s L-bloky (přímky) nad obrobek a napolohován na bezpečnostní vzdálenost 5 mm nad vrtanou díru. Pak je provedeno vrtání s cyklem 1 HLUBOKÉ VRTÁNÍ.

0	BEGIN PGM \$MDI MM	
1	TOOL DEF 1 L+O R+5	
2	TOOL CALL 1 Z S2000	
		(
3	L Z+200 RO F MAX	1
4	L X+50 Y+50 RO F MAX M3	
5	L 7+5 F2000	



Definice nástroje: nulový nástroj, poloměr 5	
Vwolání nástroje: osa nástroje 7	
Otáčky vřetena 2000 1/min	
Vyjeti nastrojem (F MAX = rychloposuv)	
Delehovet péstroi e W EMAX ped díru, start vřetepe	
Polonoval hastroj s w FiviAX had diru, start vretena	
Polohovat pástroi 5 mm pod díru	
FUIUIIUVAL HASLIULU HIIII HAU UILU	

6 CYCL DEF 1.0 HLUBOKE VRTANI	Definice cyklu HLUBOKÉ VRTÁNÍ:
7 CYCL DEF 1.1 VZDAL. 5	Bezpečnostní vzdálenost nástroje nad dírou
8 CYCL DEF 1.2 HLOUBK -20	Hloubka díry (znaménko=směr vrtání)
9 CYCL DEF 1.3 PRISUV 10	Hloubka platného přísuvu před vyjetím
10 CYCL DEF 1.4 PRODLV 0,5	Prodleva na dně díry v sekundách
11 CYCL DEF 1.5 F250	Posuv při vrtání
12 CYCL CALL	Vyvolání cyklu HLUBOKÉ VRTÁNÍ
13 L Z+200 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem
14 END PGM \$MDI MM	Konec programu

Přímková funkce je popsána v "6.4 Dráhové pohyby – pravoúhlé souřadnice", cyklus HLUBOKÉ VRTÁNÍ v "8.2 Vrtací cykly".

#### Příklad 2

Odstranění šikmé polohy obrobku u stroje s otočným stolem

Provést zákldní otočení s 3D-dotykovou sondou. Viz "12.2 Cykly snímání v provozních režimech RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO", oddíl "Obrobek-kompenzace šikmé polohy".

Poznamenat si ÚHEL NATOČENÍ a opět zrušit ZÁKLADNÍ OTOČENÍ

	Zvolit provozní režim: POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM
	Zvolit osu otočného stolu, zadat poznamenaný úhel a posuv např. L C+2.561 F50
	Ukončit zadání
I	Stisknout externí tlačítko START: šikmá poloha jeotočením stolu odstraněna
# Zálohování a smazání programů z \$MDI

Soubor \$MDI se obvykle používá pro krátké a přechodně potřebné programy. Má-li být přesto takový program uložen, pak postupujte následovně:

\$	Zvolit provozní režim: PROGRAM ZADAT/EDIT
PGM MGT	Vyvolat správu souborů: klávesa PGM MGT (Program Management)
ł	Označit soubor \$MDI
COPY ABC ⇒ XYZ	Zvolit "kopírování souboru": softklávesa COPY
CÍLOVÝ SOUBOR	=
VRTANI	Zadejte jméno, pod kterým má být uložen aktuální obsah souboru \$MDI
EXECUTE	Provést kopírování
END	Opustit správu souborů: softklávesa END

Při smazání obsahu souboru \$MDI postupujte podobně: místo kopírování, smažte obsah se softklávesou DELETE. Při dalším přechodu do provozního režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM zobrazí TNC prázdný soubor \$MDI.

Další informace v "4.2 Správa souborů".



# 

Programování

Základy, správa souborů, programovací pomůcky

# 4.1 Základy

# Odměřovací systémy a referenční značky

Na strojních osách jsou namontovány odměřovací systémy, které zjišťují polohy stolu stroje popř. nástroje. Pokud se strojní osa pohybuje, vytváří příslušný odměřovací systém elektrický signál, ze kterého TNC vypočítá přesnou aktuální polohu.

Při přerušení napájení dojde ke ztrátě přiřazení mezi polohou strojních saní a vypočtenou aktuální polohou. Aby mohlo být toto přiřazení opět vytvořeno, jsou pravítka odměřovacích systémů opatřeny referenčními značkami. Při přejetí referenční značky obdrží TNC signál, který označuje pevný strojní vztažný bod. Tak může TNC opět vytvořit přiřazení aktuální polohy k aktuální poloze strojních saní.

Běžně jsou lineární osy vybaveny lineárními odměřovacími systémy. Na otočných stolech a naklápěcích osách jsou připevněny rotační odměřovací systémy. Pro opětné vytvoření přiřazení mezi aktuální polohou a aktuální polohou strojních saní, musíte u lineárních odměřovacích systémů s referenčními značkami v kódované rozteči přejet strojní osou maximálně 20 mm, u rotačních odměřovacích systémů o maximálně 20°.





# I.1 Základy

# Vztažný systém

Se vztažným systémem nadefinujete jednoznačně polohy v rovině nebo v prostoru. Údaj polohy se vztahuje vždy k pevnému bodu a je popsán souřadnicemi.

V pravoúhlém systému (kartézský systém) jsou definovány tři směry jako osy X, Y a Z. Osy jsou vzájemně na sebe kolmé a protínají se v jednom bodě, v počátku. Souřadnice udává vzdálenost od počátku v jednom z těchto směrů. Tak se dá popsat poloha v rovině pomocí dvou souřadnic a v prostoru pomocí tří souřadnic.

Souřadnice, které se vztahují k počátku, se označují jako absolutní souřadnice. Relativní souřadnice se vztahují k libovolné jiné poloze (vztažnému bodu) v souřadném systému. Relativní hodnoty souřadnic se označují též jako inkrementální (přírůstkové) hodnoty souřadnic.



# Vztažný systém u frézky

Při obrábění obrobku na frézce se obecně orientujte na pravoúhlý souřadný systém. Obrázek vpravo zobrazuje, jak je pravoúhlý souřadný systém přiřazen strojním osám. Pravidlo tří prstů pravé ruky slouží jako pomůcka: jestliže prostředník směřuje ve směru osy nástroje od obrobku k nástroji, pak označuje směr Z+, palec směr X+ a ukazováček směr Y+.

TNC 426 může řídit celkem maximálně 5 os. Vedle hlavních os X, Y a Z existují s nimi rovnoběžné přídavné osy U, V a W. Rotační osy se označují jako A, B a C. Obrázek dole zobrazuje přiřazení přídavných os popř. rotačních os hlavním osám.





# Polární souřadnice

Pokud je výkres obrobku okótován pravoúhle, vytvořte program obrábění rovněž s pravoúhlými souřadnicemi. U obrobků s kruhovými oblouky nebo s úhlovými souřadnicemi je často mnohem jednodušší definovat polohy pomocí polárních souřadnic.

Narozdíl od pravoúhlých souřadnic X, Y a Z popisují polární souřadnice pouze polohu v rovině. Polární souřadnice mají svůj počátek v pólu CC (CC = circle centre; angl. střed kruhu). Poloha v rovině je tak jednoznačně definována pomocí

- polární souřadnice poloměr: vzdálenost od pólu CC k poloze
- polární souřadnice úhel: úhel mezi úhlovou vztažnou osou a úsečkou, která spojuje pól CC s popisovanou polohou.

Viz obrázek vpravo dole.

# Definice pólu a úhlové vztažné osy

Pól nadefinujete pomocí dvou souřadnic v pravoúhlém souřadném systému v jedné ze tří rovin. Tím je rovněž jednoznačně přiřazena úhlová vztažná osa polární souřadnici - úhlu PA.

Souřadnice pólu (rovina)	Úhlová vztažná osa
XY	+X
YZ	+Υ
ZX	+Z





# I.1 Základy

# Absolutní a relativní polohy obrobku

# Absolutní polohy obrobku

Pokud se souřadnice polohy vztahují k počátku souřadnic, označují se pak jako absolutní souřadnice. Každá poloha na obrobku je pak jednoznačně definována svými absolutními souřadnicemi.

# Příklad 1: Díry s absolutními souřadnicemi

Díra	1	Díra	2 Díra (	3
X=10	n (	ווי	X=30 mm	X=50 mm
Y=10	n	m	Y=20 mm	Y=30 mm

# Relativní polohy obrobku

Relativní souřadnice se vztahují k naposledy programované poloze obrobku, která slouží jako relativní (pomyslný) počátek. Inkrementální (přírůstkové) souřadnice udávají tak při sestavování programu míru mezi poslední a za ní následující cílovou polohou, o kterou má nástroj přejet. Proto je také označována jako řetězcová míra.

Inkrementální rozměr označte pomocí znaku "l" před označením osy.

# Příklad 2: Díry s relativními souřadnicemi

Absolutní souřadnice díry 4:

X=	10	mm
Y=	10	mm

Díra <mark>5</mark> vztažená k <mark>4</mark>	Díra <mark>6</mark> vztažená k <mark>5</mark>
IX= 20 mm	IX= 20 mm
IY= 10 mm	IY= 10 mm

# Absolutní a inkrementální polární souřadnice

Absolutní souřadnice se vždy vztahují k pólu a k úhlové vztažné ose.

Inkrementální souřadnice se vždy vztahují k naposledy programované poloze nástroje.







# Volba vztažného bodu

Výkres obrobku zadává určitý tvarový prvek obrobku jako absolutní vztažný bod (počátek), většinou roh obrobku. Při nastavení vztažného bodu vyrovnejte nejdříve obrobek vůči strojním osám a přesuňte nástroj v každé ose do známé polohy k obrobku. Pro tuto polohu nastavte indikaci TNC buď na nulu nebo na předepsanou hodnotu polohy. Tak přiřadíte obrobek vztažnému systému, který platí pro indikaci TNC popř. pro váš program obrábění.

Zadává-li výkres obrobku relativní vztažné body, pak použijte jednoduše cykly pro přepočet souřadnic. Viz "8.7 Cykly pro přepočet souřadnic".

Pokud není výkres obrobku okótován vhodně pro NC, pak zvolte jednu polohu nebo jeden roh obrobku jako vztažný bod, z kterého se dají pokud možno co nejjednodušeji nechat zjistit zbývající polohy obrobku.

Obzvláště komfortně nastavíte vztažné body pomocí 3D-dotykové sondy fy HEIDENHAIN. Viz "12.2 Nastavení vztažného bodu s 3D-dotykovými sondami".

# Příklad

Výkres obrobku vpravo zobrazuje díry (1 až4), jejichž rozměry se vztahují k absolutnímu vztažnému bodu se souřadnicemi X=0 Y=0. Díry (5 až 7) se vztahují k relativnímu vztažnému bodu s absolutními souřadnicemi X=450 Y=750. Pomocí cyklu POSUNUTÍ NULOVÉHO BODU můžete dočasně posunout nulový bod do polohy X=450, Y=750, abyste mohli programovat díry (5 až 7) bez dalších přepočtů.





# 4.2 Správa souborů

# Soubory a správa souborů

Pokud zadáte v TNC program obrábění, přidělíte tomuto programu nejdříve jméno. TNC uloží program na pevném disku jako soubor se stejným jménem. Rovněž texty a tabulky jsou v TNC uloženy ve formě souborů.

Neboť můžete na pevný disk uložit velký počet programů, popř. souborů, ukládejte jednotlivé soubory do adresářů (pořadačů), abyste si zajistili přehled o souborech. Adresáře mají rovněž svá jména, která se mohou například řídit podle čísla zakázky. V těchto adresářích můžete vytvořit další adresáře, takzvané podadresáře.

Abyste mohli rychle nalézt a spravovat soubory, disponuje TNC speciálním oknem pro správu souborů. V tomto okně můžete vyvolat, kopírovat, přejmenovat a mazat různé soubory. Rovněž v něm mohou být zakládány, kopírovány a mazány adresáře.

# Jména souborů a adresářů

Jméno souboru nebo adresáře smí být dlouhé maximálně 8 znaků. U programů, tabulek a textů připojuje TNC ke jménu ještě příponu, která je od jména souboru oddělena tečkou. Tato přípona označuje typ souboru: viz tabulka vpravo.

PROG20 .H

Jméno souboru Typ souboru

Adresáře se zakládají v okně pro správu souborů. Jejich jméno smí být rovněž dlouhé maximálně 8 znaků a nemá žádnou příponu.

S TNC můžete spravovat libovolné množství souborů, celková velikost všech souborů však nesmí překročit 170 Mbyte. Pokud uložíte v jednom adresáři více jak 512 souborů, pak již nadále neseřazuje TNC tyto soubory podle abecedy.

# Zabezpečení dat

HEIDENHAIN doporučuje, aby byly nově vytvořené programy a soubory v TNC v pravidelných časových intervalech zálohovány na PC.

K tomuto účelu nabízí fy HEIDENHAIN zdarma k dispozici zálohovací (backup) program (TNCBACK.EXE). Obraťte se případně na výrobce vašeho stroje.

Dále potřebujete disketu, na které jsou zálohována všechna data specifická pro váš stroj (PCL-program, strojní parametry atd.). Obraťte se prosím rovněž na výrobce vašeho stroje.

Sobory v TNC	Тур
<b>Programy</b> v popisném dialogu HEIDENHAIN podle DIN/ISO	.H .I
<b>Tabulky</b> pro nástroje palety nulové body body (rozsah digitalizace u měřicí dotykové sondy)	.T .P .D .PNT
<b>Texty</b> jako ASCII-soubory	.Α

Pokud chcete zálohovat všechny soubory nacházející se na pevném disku (max. 170 MB), může to zabrat několik hodin času. Odložte proto proces zálohování případně do nočních hodin.

# Cesta

Cesta udává diskovou jednotku a veškeré adresáře, popř. podadresáře, ve kterých je uložen soubor. Jednotlivé údaje jsou odděleny znakem "\".

Příklad: na disku TNC:\ byl založen adresář ZAKAZ1. Pak byl v adresáři ZAKAZ1 založen ještě podadresář NCPROG a tam byl nakopírován program obrábění PROG1.H. Program obrábění má tak cestu:

# TNC:\ZAKAZ1\NCPROG\PROG1.H

Obrázek vpravo ukazuje příklad indikace adresáře s různými cestami. Tato stromová struktura je často označována anglickým výrazem "tree", který se objevuje v různých softklávesách TNC.



TNC spravuje max. 6 úrovní resp. vrstev souborů

# Práce se správou souborů

Tento oddíl vás informuje o obou rozděleních obrazovky správy souborů, významu jednotlivých obrazovkových informací a jak můžete zvolit soubory a adresáře. Pokud ještě nejste seznámeni se správou souborů TNC, přečtěte si úplně tento oddíl a otestujte si jednotlivé funkce na TNC.

# Vyvolání správy souborů



Stisknout klávesu PGM MGT: TNC zobrazí okno pro správu souborů

Rovněž při správě souborů zobrazuje TNC vždy takové rozdělení obrazovky, které jste navolili naposledy. Pokud nesouhlasí rozdělení obrazovky s obrázkem vpravo, pak jej změňte pomocí softklávesy WINDOW.

Rozdělení vpravo se hodí zvláště dobře v případech, kdy chcete vyvolat nebo přejmenovat programy a vytvářet adresáře.

Levé, úzké okno zobrazuje nahoře tři jednotky 1. Jednotky označují zařízení, se kterými se data ukládají nebo přenáší. Jedna jednotka je pevný disk TNC, další jednotky jsou rozhraní (RS232, RS422), na která můžete například připojit osobní počítač PC. Zvolená (aktivní) jednotka je barevně zvýrazněna.

Ve spodní části úzkého okna zobrazuje TNC všechny adresáře 2 zvolené jednotky. Adresář je vždy označen symbolem pořadače (vlevo) a jménem adresáře (vpravo). Podadresáře jsou posunuty doprava.

Zvolený (aktivní) adresář je barevně zvýrazněn.

PGM∕PROVOZ PLYNULE	TABUI	_KA A =	PROGE	RAM	U - Kir	· EDI <sup>-</sup> IRT	Γ	
n RS232‡∖	1	TNC:	VK\KLART\*	.*				
🗏 RS422‡∖	_	JME	NO SOUBORU		BYTE	STATUS	DATUM	CAS
E TNC:>		SDG		٠A		1 25	9-11-1995	09:57:44
		3500		۰H	114	2 1	3-11-1995	08:59:08
D TNC:\	2	3501		٠H	51	.8 10	0-11-1995	07:30:20
ALBERT		3503		٠H	129	94 29	9-11-1995	14:35:56
D HE		3504		۰H	110	16 10	0-11-1995	07:30:20
🗆 НК		3506		٠H	76	6 10	0-11-1995	07:30:20
D NK		3507		٠H	122	20 22	2-01-1996	15:24:44
🗀 DIGI		3508		۰H	149	90 23	2-01-1996	15:24:40
🗀 EMO		3510		٠H	122	2 2	2-01-1996	15:24:34
🗅 ISO		3511		۰H	221	.6 23	2-01-1996	15:24:20
🖻 KLART		3513		۰H	95	52 10	0-11-1995	07:30:24
🗀 3D		15 SC	DUBOR(V) 10	8884	VOLNE	KBVTE	3	
D BOHRE	N .						~	
PAGE P	AGE SE ↓	LECT	COPV DIR D⇔D	SELI				END

4.2 <mark>Spr</mark>áva souborů

Pravé, širší okno zobrazuje všechny soubory 3, které jsou uloženy v navoleném adresáři. Ke každému souboru je zobrazeno několik informací, které jsou rozepsány v tabulce vpravo.

Volbo iodnot	SOUBORU	
voiba jeunoi	ky, auresare a souboru	BYTE
PGM MGT	Vyvolat správu souborů	STATUS E
Použijte kláve na požadovar	esy se směrovými šipkami k přesunutí světlého pole né místo na obrazovce:	S
	Posouvá světlé pole v okně nahoru a dolů	
	Posouvá světlé pole z pravého do levého okna a naopak	М
Nejprve zvolit	t jednotku:	Ρ
Označit jed	lnotku v levém okně:	IN
select ne	ebo Zvolit jednotku: stisknout softklávesu SELECT nebo klávesu ENT	W
Pak zvolte ad	resář:	DATUM
		ČAS

S	Program je navolen v provozním režimu PROGRAM TEST
М	Program je navolen v provozním režimu chodu programu
Р	Soubor chráněný proti smazání a změně (Protected)
IN	Soubor s rozměry v palcích (Inch)
W	Soubor přenesený neúplně na externí paměťový nosič (Write-Error)
DATUM	Datum, kdy byl soubor naposledy změněn
ČAS	Čas, kdy byl soubor naposledy změněn

Význam

typ souboru Velikost souboru v Byte Vlastnost souboru:

Jméno s maximálně 8 znaky a

Program je navolen v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT

Indikace

JMÉNO

Označit adresář v levém okně:

Pravé okno zobrazí všechny soubory z adresáře, který je označen.

Zvolte soubor nebo vytvořte nový adresář tak, jak je popsáno následovně.



SELEC

-∕≨

Označit soubor v pravém okně:

ENT

nebo

# Zobraz.delších přehledů souborů Softklávesa

Listovat přehledemsouborů po stránkách směrem nahoru



Listovat přehledemsouborů po stránkách směrem dolů



Vytvoření nového adresáře (možné pouze na disku TNC):

ENT

V levém okně označit adresář, ve kterém chcete vytvořit podadresář

NOVY ENT

Zadat jméno nového adresáře, stisknout klávesu ENT

Zvolený soubor je aktivován v

provozním režimu, z kterého jste vyvolali správu souborů: stisknout softklávesu SELECT nebo klávesu

# ADRE SÁØ \NOVÝ VYTVOØIT ?



Další informace správy souborů naleznete v "Přehled: rozšířené funkce souborů", strana 36.

Ke kopírování adresářů a souborů stejně jako pro přenos dat do PC zvolte rozdělení obrazovky na dvě stejně velká okna (obrázek vpravo):

WINDOW				
≡ ≡				

Změnit pohledy: stisknout softklávesu WINDOW

V těchto pohledech zobrazuje TNC v jednom okně buď pouze adresáře nebo pouze soubory.

Zobrazuje-li TNC okno se soubory, pak se objeví v liště softkláves softklávesa PATH. "PATH" slouží pro zobrazení struktury adresářů.



Zobrazit adresáře: stisknout softklávesu PATH

Zobrazuje-li TNC okno s adresáři, pak se objeví v liště softkláves softklávesa FILES:

FILES

Zobrazení souborů: stisknout softklávesu FILES

Použijte klávesy se směrovými šipkami k přesunutí světlého pole na požadovné místo na obrazovce.

PGM∕PROVOZ PLVNULE	TABI JME1	JLKA No si	PROGF OUBORI	RAMU - J = <mark>SD0</mark>	- EDIT A.A		
TNC:NK\KLART	· ·\*.*				ENS\NEUEBA	·*.*	
JMENO SOUBO	DRU	BYTE	STATUS	JMENO S	OUBORU	BYTE	STATUS
SDG	۰A	1		NULLTAB	•D	286	
3500	۰H	1142		1	۰H	490	S
3501	۰H	518		3507	۰H	1220	
3503	•H	1294		3516	•H	1434	
3504	•H	1106		3DJO INT	•H	732	
3506	•H	756		BLK	•H	74	
3507	•H	1220		FK1	•H	602	м
3508	۰H	1490		NEU	•H	184	
3510	۰H	1222		SLOLD	۰H	6174	
3511	۰H	2216		TT	۰H	196	
3513	۰H	952		NEU	•P	1590	ME
15 SOUBOR(Y)	168884	VOLNE KE	BVTE	14 SOUBO	R(V) 168884	4 VOLNE KE	BVTE
PAGE F	PAGE ↓	SELECT	COPV ABC)⇔XVZ	SELECT		PATH	END

R

Zvolit jednotku:

PATH	Pokud zvolené okno nezobrazuje žádný adresář: stisknout softklávesu	Tato tabulka dává přehled o následně pops funkcích.		
	PATH	Funkce Softklá	vesa	
		Zobrazit určitý typ souborů	SEL	
	Označit jednotku a zvolit ji stiskem softklávesy SELECT nebo klávesy	Kopírovat soubor (a konvertovat)	CC ABC	
	jednotce	Zobrazit posledních 10 zvolených souborů	LA FII _/2	
Zvolit adresář:		Smazání souboru nebo adresáře	DEL S	
PATH	Stisknout softklávesu PATH	Přejmenování souboru	REN ABC	
		Označení souboru	TI	
	Označit adresář a navolit jej stiskem softklávesy SELECT nebo klávesy	Chránit soubor proti smazání a změně	PRO	
	adresáři	Zrušit ochranu souboru	UNPR	
Zvolit soubor:		Konvertovat FK-program do programu v popisném dialogu	CON FK	
SELECT nebo ENT	Označit soubor a navolit jej stiskem	Kopírovat adresář	СОРУ	
	softklávesy SELECT nebo klávesy ENT: zvolený soubor je aktivní v provozním režimu, ze kterého iste	Smazat adresář se všemi podadresáři	E	
provozním režimu, ze kterého jste vyvolali správu souborů		Zobrazit adresář externí jednotky		

Zvolit adresář na externí SELECT PATH jednotce

# Přehled: rozšířené funkce souborů

ásledně popsaných

SELECT R COPY

ABC⇔XYZ

DELETE

æ ) RENAME ABC = XYZ

TAG PROTECT

UNPROTECT \_\_\_\_\_f

> CONVERT FK->H

COPY DIR D⇒D

E<sup>show</sup>

# Zobrazení určitého typu souborů Zobrazení všech typů souborů

SELECT	Stisknout softklávesu SELECT TYPE				
SHOW	Stisknout softklávesu požadovaného typu souboru nebo				
SHOW ALL	zobrazit všechny soubory: stisknout softklávesu SHOW ALL				

# Kopírování jednotlivých souborů

Přesuňte světlé pole na soubor, který má být kopírován

Zadat jméno cílového souboru a převzít jej stiskem klávesy ENT nebo softklávesy EXECUTE: TNC zkopíruje soubor do aktuálního adresáře. Původní soubor zůstane zachován.

# Kopírování adresáře

Pokud chcete zkopírovat adresář včetně podadresářů, stiskněte softklávesu COPY DIR místo softklávesy COPY.

# Kopírování tabulek

Pokud kopírujete tabulky, můžete v cílové tabulce se softklávesou REPLACE FIELDS přepisovat jednotlivé řádky nebo sloupce. Předpoklady:

- cílová tabulka již musí existovat
- kopírovaný soubor smí obsahovat pouze nahraditelné sloupce nebo řádky

# Smazání souboru

Přesuňte světlé pole na soubor, který chcete smazat, nebo označte více souborů (viz "Označení souborů")



- Zvolit funkci smazání: stisknout softklávesu DELETE. TNC se dotáže, zda mají být soubory skutečně smazány.
- Potvrdit smazání: stisknout softklávesu YES. Přeruště mazání stiskem softklávesy NO, pokud nechcete soubory smazat

# Smazání adresáře

- Smažte všechny soubory v adresáři, který chcete smazat
- Přesunout světlé pole na adresář



Zvolit funkci smazání



Potvrdit smazání: stisknout softklávesu YES

Přeruště mazání stiskem softklávesy NO. pokud nechcete adresář smazat

# Přejmenování souboru

Přesuňte světlé pole na soubor, který chcete přejmenovat



Zvolit funkci k přejmenování

- Zadat nové jméno souboru; typ souboru nesmí být změněn
- Provést přejmenování: stisknout softklávesu ENT

# Označení souborů

Funkce, jako kopírování nebo smazání souborů, můžete použít jak na jednotlivé soubory, tak i na několik souborů současně. Více souborů označíte následovně:



Přesunout světlé pole na další soubor



Označit další soubory: stisknout softklávesu TAG FILE atd.

Další funkce pro označení	Softklávesa
Označit všechny soubory v adresáři	TAG ALL FILES
Zrušit označení pro jednotlivý soubor	UNTAG FILE
Zrušit označení pro všechny soubory	UNTAG ALL FILES

# Kopírování souborů do jiného adresáře

- Zvolit rozdělení obrazovky na stejně velká okna
- V obou oknech zobrazit adresáře: stisknout softklávesu PATH

# Pravé okno:

Přesunout světlé pole na adresář, do kterého chcete zkopírovat soubory a stiskem klávesy ENT zobrazit soubory v tomto adresáři

## Levé okno:

Zvolit adresář se soubory, které chcete zkopírovat a stiskem klávesy ENT tyto soubory zobrazit

	Zobrazit funkce k označení souborů
TAG	

- TAG FILE Přes chce potře
  - Přesunout světlé pole na soubor, který chcete zkopírovat a označit jej. Pokud potřebujete, označte stejným způsobem jiné soubory



 Označené soubory zkopírovat do cílového adresáře

Další funkce k označení souborů viz "Označení souborů" vlevo.

Pokud jste zvolili rozdělení obrazovky na levé menší a pravé větší okno, pak můžete rovněž kopírovat soubory. Označte v pravém okně soubory, které chcete zkopírovat se softklávesou TAG FILE nebo TAG ALL FILES. Po stisku softklávesy COPY TAG se TNC dotáže na cílový adresář: zadejte úplnou cestu, včetně jednotky.

4.2 Správa souborů

# 4.2 <mark>Spr</mark>áva souborů

# Přepsání souborů

Pokud kopírujete soubor do adresáře, ve kterém se nachází soubory se stejným jménem, pak se TNC dotáže, zda smějí být soubory v cílovém adresáři přepsány:

- přepsat všechny soubory: stisknout softklávesu YES nebo
- nepřepsat žádný soubor: stisknout softklávesu NO nebo
- potvrdit přepsání každého jednotlivého souboru: stisknout softklávesu CONFIRM

Chráněný soubor nemůže být přepsán. Zrušte nejdříve ochranu souboru.

# Ochrana souboru/zrušení ochrany souboru

Přesuňte světlé pole na soubor, který chcete chránit



Zvolte přídavné funkce: stisknout softklávesu MORE FUNCTIONS



 Aktivovat ochranu souboru: stisknout softklávesu PROTECT Soubor získá status P

Ochranu souboru zrušte stejným způsobem se softklávesou UNPROTECT.

# Konverze jednotlivých souborů

Přesuňte světlé pole na soubor, který chcete zkonvertovat



- Stiskněte softklávesu COPY
  - V dialogovém poli zadat jméno cílového souboru a zadat – oddělený tečkou – požadovaný typ souboru
  - Stiskem softklávesy EXECUTE nebo klávesy ENT potvrdit

# Konverze více souborů

Označte více souborů se softklávesou TAG FILE nebo TAG ALL FILES



- V dialogovém poli zadat místo jména souboru znak zastoupení "\*" a zadat – oddělený tečkou – požadovaný typ souboru
- Stiskem softklávesy EXECUTE nebo klávesy ENT potvrdit

# Konverze FK-programm do formátu popisního dialogu

 Přesuňte světlé pole na soubor, který chcete konvertovat



- Zvolit přídavné funkce: stisknout softklávesu MORE FUNCTIONS
- Zvolit funkci konverze: stisknout softklávesu CONVERT FK->H
  - Zadat jméno cílového souboru
  - Provést konverzi: stisknout klávesu ENT

# 4.3 Otevření a zadání programů

# Struktura NC-programu v popisném formátu HEIDENHAIN

Program obrábění je složen z řady programových bloků. Obrázek vpravo ukazuje prvky bloku.

TNC čísluje bloky programu obrábění ve vzestupném pořadí.

První blok programu je označen textem "BEGIN PGM", jménem programu a platnými rozměrovými jednotkami.

Následující bloky obsahují informace o :

- neobrobeném polotovaru,
- definicích a vyvolání nástrojů,
- posuvech a otáčkác h vřetena a
- dráhových pohybech, cyklech a dalších funkcích.

Poslední blok programu je označen textem "END PGM", jménem programu a platnými rozměrovými jednotkami.

# Definice neobrobeného polotovaru: BLK FORM

Přímo po otevření nového programu definujete neobrobený polotovar ve tvaru kvádru. Tuto definici potřebuje TNC pro grafickou simulaci. Strany kvádru smějí být dlouhé maximálně 100 000 mm a leží rovnoběžně s osami X, Ya Z. Tento neobrobený polotovar je definován svými dvěma rohovými body:

- MIN-bod: nejmenší souřadnice X, Y a Z kvádru; zadat absolutní hodnoty
- MAX-bod: největší souřadnice X, Y a Z kvádru; zadat absolutní nebo inkrementální hodnoty

Blok: 10 L X+10 Y+5 R0 F100 M3 Dráhová funkce Slova Číslo bloku



# Otevření nového programu obrábění

Program obrábění zadáte v vždy v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT.

# Příklad pro otevření programu



RUCNI		PRO	DGRAM	ZADA	[/EDI]	Γ		
PRI	1002	DEF	F BLK	-FORM	: MAX-	-BOD '	?	
0	BEGIN PGM	BLK MM						
1	BLK FORM 0	9.1 Z X	+0 V+0 Z-4	Ø				
2	BLK FORM 0	.2 X+1	00 V+100					
	Z+0							
3	END PGM BL	K MM						
							1	

Zvolte adresář, ve kterém chcete uložit nový program:

# JMÉNO SOUBORU=STARY.H



МΜ

Zadat nové jméno programu, potvrdit stiskem klávesy ENT

Zvolit jednotky rozměrů: stisknout softklávesu MM nebo INCH. TNC přepne do programového okna a zahájí dialog k definici BLK-FORM (neobrobený polotovar)



ENT

0

Programové okno zobrazí definici BLK-FORM:

O BEGIN PGM NEU MM	Začátek programu, jméno, rozměrové jednotky
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Osa vřetena, souřadnice MIN-bodu
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	Souřadnice MAX-bodu
3 END PGM NEU MM	Konec programu, jméno, rozměrové jednotky

TNC přidá automaticky blokům čísla, jak bloku BEGIN tak bloku END.

# Programování pohybů nástroje v popisném dialogu

K naprogramování bloku začněte dialogovou klávesou. V hlavovém řádku obrazovky se TNC dotáže na potřebná data.

# Příklad dialogu



RUCN I PROVOZ		PR	) Gram I davne	ZADA <sup>-</sup> Funi	F/EDIT KCE M	۲ ۲		
2	T001 001	1 1 7 63	150					
3 TUUL CHLL 1 Z \$3150								
4	L Z+250	R0 F MAX						
5 L X-20 Y+50 R0 F MAX								
6	L Z-5 R0	F2000						
	L X+10 V	+6 RL F1	00 M3					
7	END PGM	NEU MM						
-				-				

#### KOREKCE RADIUSU: RL/RR/RO ?



Zadat "žádnou korekci poloměru nástroje", stiskem klávesy ENT k další otázce

#### POSUV F=? / F MAX = ENT



Posuv pro tento dráhový pohyb 100 mm/min, stiskem klávesy ENT k další otázce

# PØÍDAVNÁ FUNKCE M ?

ENT

Přídavná funkce M3 "START vřetena", stiskem klávesy ENT ukončí TNC tento dialog

Funkce během dialogu	Klávesa
Přejití dialogové otázky	NO ENT
Předčasné ukončení dialogu	
Přerušení a smazání dialogu	DEL

Programové okno zobrazí řádek:

3 L X+10 Y+5 R0 F100 M3

3

# Editace programových řádků

Zatímco vytváříte nebo měníte program obrábění, můžete pomocí kláves se šipkami volit každý řádek v programu a jednotlivá slova bloku: viz tabulka vpravo.

Zvolit slovo v bloku: opakovaně tisknout klávesy

se směrovými šipkami tolikrát, až je vyznačeno

Zvolit blok s klávesami se směrovými šipkami

# Hledání stejných slov v různých blocích

Pro tuto funkci nastavit softklávesu AUTO DRAW na OFF.

požadované slovo

Volba bloku nebo slova	Klávesy
Skok z bloku na blok	

Volba jednotlivých slov v bloku



Vyznačení se nachází u nově zvolených bloků na stejném	slově,
jako v předtím navoleném bloku.	

# Vložení bloků na libovolné místo

Zvolte blok, za který chcete vložit nový blok a zahájit dialog.

# Změna a vkládání slov

-

÷

- Zvolte v bloku slovo a přepište jej s novou hodnotou. Jakmile jste navolili slovo, je k dispozici popisný dialog.
- Ukončit změnu: stisknout klávesu END.

Pokud chcete slovo vložit do bloku, pak tiskněte klávesy se směrovými šipkami (vpravo nebo vlevo), až se objeví požadovaný dialog a zadejte požadovanou hodnotu.

Mazání bloků a slov	Klávesa
Nastavení hodnoty zvoleného slova na nulu	CE
Smazání chybné hodnoty	CE
Smazání chybového hlášení (neblikajícího)	CE
Smazání zvoleného slova	NO ENT
Smazání zvoleného bloku	
Smazání cyklu a části programu: zvolit poslední blok mazaného cyklu nebo části programu a smazat je s klávesou DEL	

# 4.4 Programovací grafika

Zatímco vytváříte program, může TNC zobrazit programovaný obrys graficky.

# Provádět/neprovádět programovací grafiku

Přepnout rozdělení obrazovky vlevo program a vpravo grafika: stisknout klávesu SPLIT SCREEN a softklávesu PGM + GRAPHICS



Nastavit softklávesu AUTO DRAW na ON. Zatímco zadáváte programové řádky, zobrazuje TNC každý programovaný dráhový pohyb vpravo v grafickém okně.

Pokud nemá být souběžně prováděna grafika, pak nastavte softklávesu AUTO DRAW na OFF.

AUTO DRAW ON nezobrazuje opakování části programu.

# Vytvoření programovací grafiky pro existující program

Zvolte klávesami se směrovými šipkami blok, až do kterého má být vytvořena grafika nebo stiskněte GOTO a zadejte přímo požadované číslo bloku

RESET + START

Vytvoření grafiky: stisknout softklávesu RESET + START

Další funkce viz tabulka vpravo.



# Funkce programovací grafiky Softklávesa

Vytvoření programovací grafiky po bloku



Kompletní vytvoření programovací grafiky nebo její doplnění po RESET + START

START

STOP

Zastavení programovací grafiky Tato softklávesa se objeví jen když TNC vytváří programovací grafiku



# Zobrazení a potlačení čísel bloků



BLOCK NR.

Přepnout lištu softkláves: viz obrázek vpravo

Zobrazit čísla bloků:

nastavit softklávesu SHOW OMIT BLOCK NR. na SHOW

Potlačení čísel bloků: nastavit softklávesu SHOW OMIT BLOCK NR. na OMIT

# Smazání grafiky

Přepnout lištu softkláves: viz obrázek vpravo

CLEAR GRAPHICS

 $\triangleright$ 

Smazat grafiku: stisknout softklávesu CLEAR GRAPHIC

4.5 Č<mark>leně</mark>ní programu

# Zvětšení nebo zmenšení výřezu

Pro grafiku můžete sami nadefinovat pohled. Pomocí rámečku zvolíte výřez pro zvětšení nebo zmenšení.

 Zvolit lištu softkláves pro zvětšení/zmenšení výřezu (druhá lišta, viz obrázek vpravo)

Pak jsou k dispozici následující funkce:

Funkce	Softklávesa
Zobrazení a posouvání rámečku Pro posuv držet stlačenou příslušnou softklávesu	$\begin{array}{c c} \leftarrow & - \\ \hline \\ \uparrow & \downarrow \end{array}$
Zmenšení rámečku – ke zmenšení držet softklávesu stlačenou	<<
Zvětšení rámečku – ke zvětšení držet softklávesu stlačenou	>>

Se softklávesou WINDOW DETAIL převzít zvolený rozsah

Se softklávesou WINDOW BLK FORM obnovíte opět předchozí výřez.

# 4.5 Členění programů

TNC vám nabízí možnost okomentovat programy obrábění s bloky členění. Bloky členění jsou krátké texty (max. 244 znaků), které se chápou jako komentáře nebo jako nadpisy pro následující programové řádky.

Dlouhé a komplexní programy se dají pomocí smysluplných bloků členění uspořádat přehledněji a srozumitelněji. To ulehčuje především pozdější změny v programu. Bloky členění se vkládají do programu obrábění. Lze je pak navíc zobrazit ve vlastním okně a rovněž je zpracovávat a doplňovat. Pro jemnější členění je k dispozici druhá úroveň. Texty druhé úrovně členění jsou odsazeny doprava.

# Zobrazení okna členění/změna aktivního okna

PGM + SECTS

итироц

DETAIL

Zobrazit okno členění: zvolit rozdělení obrazovky PGM+SECTS



Změnit aktivní okno: stisknout softklávesu CHANGE WINDOW

RUCI PRO	N I VOZ	PR	GRAM	ZADA	F/EDI1	Г		
42 CP PA+0 DR- R0 FQ6					- PARAMETER DEFINITION			
43 L Z+Q8 R0 F9998					- MAKE POCKET			
44 FN 1: 020 = +020 + +8,8					- ROUGH OUT			
45	FN 9: IF	+1 EQU	+1 GOTO L	BL 111	- FINIS	HING		
46	* - MAKE	HOLE P	ATTERN		- МАКЕ НО	LE PATTERN		
47	* - CEI	NTER DR	ILL		- CENTER DRILL			
48 LBL 47				- PECKING				
49 L X+0 Y+1 R0 F9998				- TAPPING				
50 L Z+08				END PGM FGLIEDER				
51 L Z+Q9 R0 FQ7								
52	L X+5 Y+	10 R0 F	06					
53	L Z+Q8 R	0 F9998						
64	FN 1: 02	0 = +02	0 + +8,8					
55 FN 9: IF +1 EQU +1 GOTO LBL 111								
56	* - PE	CKING						
FL	- / F		FC /	FCT	FPOL	BLK	INSERT	



# Vložení bloku členění do programového okna (vlevo)

Zvolit požadovaný blok, za který chcete vložit blok členění

INSERT	Stiskno
SECTION	

RT ► Stisknout softklávesu INSERT SECTION

Zadat text členění přes znakovou klávesnici

Úroveň změníte se softklávesou CHANGE LEVEL.

# Vložení bloku členění do okna členění (vpravo)

- Zvolit požadovaný blok členění, za který má být vložen nový blok
- Zadat text přes znakovou klávesnici TNC vloží automaticky nový blok

# Volba bloků v okně členění programu

Pokud v okně členění programu přeskakujete z bloku na blok, provádí TNC současně indikaci bloku v programovém okně. Tak můžete po malých krocích přeskočit velké části programu.

# 4.6 Vložení komentářů

Každý blok v programu obrábění můžete opatřit komentářem pro objasnění programových kroků nebo pro uvedení patřičných odkazů. Máte tři možnosti, jak zadat komentář:

# 1. Komentář během zadání programu

- Zadat data pro programový blok, pak stisknout ";" (středník) na znakové klávesnici – TNC zobrazí otázku KOMENTÁŘ ?
- Zadat komentář a zakončit blok stiskem klávesy END

# 2. Dodatečné vložení komentáře

- Zvolit blok, do kterého chcete vložit komentář
- S klávesou s šipkou doprava zvolit poslední slovo v bloku: na konci bloku se objeví středník a TNC zobrazí otázku KOMENTÁŘ ?
- Zadat komentář a zakončit blok stiskem klávesy END

# 3. Komentář ve vlastním bloku

- Zvolit blok, za který chcete vložit komentář
- Zahájit programovací dialog stiskem klávesy ";" (středník) na znakové klávesnici
- Zadat komentář a zakončit blok stiskem klávesy END

RUCN I PROVOZ	PROGRAM ZADAT/EDIT
	KUMENIAR ?
2	BLK FORM 0.2 X+20 Y+20 Z+0
3	TOOL CALL 1 Z S1000
4	L Z+50 R0 F MAX M3
5	L X+50 Y+50 R0 F MAX M8
6	L Z-5 RØF MAX ; 📕
7	CC X+0 Y+0
8	LP PR+14 PA+45 RR F500
9	RND R1
10	FC DR+ R2,5 CLSD+
11	FLT AN+180,925
12	FCT DR+ R10,5 CCX+0 CCY+0
13	FSELECT 1
14	FLT AN+269,025
15	RND R2.5
16	FL AN+0.975
10	

# . 7 Vytvoření te<mark>xtov</mark>ých souborů

# 4.7 Vytvoření textových souborů

Na TNC můžete vytvářet a přepracovávat texty v textovém editoru. Typické příklady použití:

- zaznamenání zkušeností
- dokumentace pracovních postupů
- vytvoření sbírky vzorců a tabulky řezných dat

Textové soubory jsou soubory typu .A (ASCII). Pokud chcete zpracovávat jiné soubory, pak tyto nejdříve zkonvertujte na typ .A [QV].

# Otevření a opuštění textových souborů

- Zvolit provozní režim PROGRAM ZADAT/EDIT
- Vyvolat správu souborů: stisknout klávesu PGM MGT
- Zobrazit soubory typu Typ .A : stisknout po sobě softklávesu SELECT TYPE a softklávesu SHOW .A
- Zvolit soubor a otevřít jej stiskem softklávesy SELECT nebo klávesy ENT

**nebo** otevřít nový soubor: zadat nové jméno, potvrdit stiskem klávesy ENT

Pokud chcete opustit textový editor, pak vyvolejte správu souborů a zvolte soubor jiného typu , např. program obrábění.

# Editace textů

V prvním řádku textového editoru se nachází informační pruh, který zobrazuje jméno souboru, umístění a zápisový mód kurzoru (angl. vsuvka):

- SOUBR: Jméno textového souboru
- ŘÁDEK: Aktuálná řádková poloha kurzoru
- SLOUPEK: Aktuální sloupcová poloha kurzoru
- INSERT: Nově zadané znaky budou vkládány
- OVERWRITE: Nove zadané znaky přepisují existující text na pozici kurzoru

Text je vkládán v místě, na kterém se právě nachází kurzor. Klávesami se směrovými šipkami pohybujte kurzorem na libovolné místo v textovém souboru.

Řádek, ve kterém se nachází kurzor, je barevně odlišen. Řádek může obsahovat maximálně 77 znaků a je zalomen po stisku klávesy RET (Return).

SUUBR: BS	iP	ĸ	HUEK: U	SLUUPER	+ 1 INSE	K I	
THIS IS A	TEXT FILE	•••					
IN THE TE	XT FILE VO	U MAY					
- RECORD	TEST RESUL	TS					
- DOCUMEN	T WORKING	PROCEDURES					
- STORE F	ORMULAS AN	D TABLES					
- WRITE M	ESSAGES						
- RECORD	MACHINE PA	RAMETERS					
ETC.							
[END]							
INSERT	MOVE	MOVE	PAGE	PAGE	BEGIN	END	E IND
OVERWRITE	WURD	wurd <<	↓ļ	l U	TEXT	TEXT	FIND

PROGRAM ZADAT/EDIT

RUCN I PROVOZ

Pohyby kurzoru	Softklávesa
Kurzor o jedno slovo doprava	MOVE WORD >>
Kurzor o jedno slovo doleva	MDVE WORD <<
Kurzor na další obrazovkovou str	°ánku ↓
Kurzor na předchozí obrazovk. s	tránku Î
Kurzor na začátek souboru	BEGIN TEXT
Kurzor na konec souboru	END TEXT

Editační funkce	Klávesa
Zahájení nového řádku	RET
Smazat znak vlevo od kurzoru	X
Vložit mezeru	SPACE

# Smazání a opětné vložení znaků, slov a řádků

V textovém editoru můžete mazat celá slova nebo řádky a opět je vkládat na jiná místa: viz tabulka vpravo.

## Posunutí slova nebo řádku

- Přesunout kurzor na slovo nebo řádek, který má být smazán a vložen na jiné místo
- Stisknout softklávesu DELETE WORD popř. DELETE LINE: text je odstraněn a dočasně uložen do paměti
- Přesunout kurzor na pozici, na kterou má být text vložen a stisknout softklávesu RESTORE LINE/WORD

# Zpracování textových bloků

Textové bloky můžete libovolně kopírovat, mazat a opět vkládat na jiná místa. V každém případě nejdříve označte požadovaný textový blok:

- Označit textový blok: přesunout kurzor na znak, na kterém má začínat označení textu
  - SELECT BLOCK
- Stisknout softklávesu SELECT BLOCK
- Přesunout kurzor na znak, na kterém má označení textu končit. Když přesunujete kurzor klávesami se směrovými šipkami nahoru a dolů, označují se úplně meziležící řádky – označený text je barevně odlišen

COPY

BLOCK

Poté, co jste označili požadovaný textový blok, zpracujete tento text s následujícími softklávesami:

Funkce	Softklávesa
Smazat označený blok a	DELETE
dočasně jej uložit do paměti	BLOCK

Dočasně uložit do paměti označený blok, aniž by se smazal (kopírování)

Pokud chcete dočasně zapamatovaný blok vložit na jiné místo, pak provedte následující kroky:

Přesunout kurzor na pozici, na kterou chcete dočasně zapamatovaný textový blok vložit



Stisknout softklávesu INSERT BLOCK: text bude vložen

Dokud se text nachází v mezipaměti, můžete jej libovolně krát vkládat.

Mazací funkce Softki	ávesa
Smazat znak	DELETE LINE
Smazat a dočasně zapamatovat slovo	DELETE WORD
Smazat a dočasně zapamatovat řádek	DELETE CHAR
Opět vložit řádek nebo slovo po jeho smazání	INSERT LINE / WORD

RUCNI PROVOZ							
SOUBR: 3516 RADEK: 10 SLOUPEK: 27 INSERT							
Ø BEGI	I PGM 3516 M	IM					
1 BLK	ORM 0.1 Z	<-90 Y-90 Z	-40				
2 BLK	ORM 0.2 X+5	90 Y+90 Z+0					
3 TOOL	DEF 50						
4 TOOL	CALL 1 Z S	1400					
5 L Z+	50 R0 F MAX						
6 L X+	0 V+100 R0 F	г мах мз					
7 L Z-	20 RO F MAX						
8 L X+	0 V+80 RL F:	250					
9 FPOL	X+0 V+0						
10 FC	0R- R80 CCX	+0 CCY+0					
11 FCT	DR- R7,5						
12 FCT	DR+ R90 CC)	(+69,282 CC	V-40				
13 FSE	ECT 2						
SELECT BLOCK	REMOVE BLOCK	INSERT BLOCK	REMOVE/ INSERT BLOCK			APPEND TO FILE	READ FILE

# Přenos označeného bloku do jiného souboru

Označit textový blok tak, jak již bylo popsáno

APPEND TO FILE Stisknout softklávesu APPEND TO FILE TNC zobrazí dialog CÍLOVÝ SOUBOR =

Zadat cestu a jméno cílového souboru. TNC připojí označený textový blok k cílovému souboru. Pokud neexistuje cílový soubor se zadaným jménem, pak zapíše TNC označený text do nového souboru

## Vložení jiného souboru na pozici kurzoru

Přesunout kurzor na místo v textu, kde chcete vložit jiný textový soubor



Stisknout softklávesu READ FILE

- TNC zobrazí dialog JMÉNO SOUBORU =
- Zadat cestu a jméno souboru, který chcete vložit

# Nalezení části textu

Vyhledávací funkce textového editoru vyhledává slova nebo řetězce znaků v textu. Existují dvě možnosti:

## 1. Nalezení aktuálního textu

Vyhledávací funkce má nalézt slovo, které odpovídá slovu, ve kterém se právě nachází kurzor:

- Přesunout kurzor na požadované slovo
- Zvolit vyhledávací funkci: stisknout softklávesu FIND
- Stisknout softklávesu FIND CURRENT WORD

# 2. Nalezení libovolného textu

- Zvolit vyhledávací funkci: stisknout softklávesu FIND TNC zobrazí dialog VYHLEDAT TEXT :
- Zadat hledaný text
- Vyhledat text: stisknout softklávesu EXECUTE

Vyhledávací funkci opustítek stiskem softklávesy END.

PROGRAM ZADAT/EDIT							
VYHLEDAT TEXT : L Z+100							
SOUBR: 3516		R	ADEK: Ø	SLOUPEK	: 1 INSE	RT	
BEGIN PGM	3516 MM	1					
1 BLK FORM	0.1 Z X-	-90 Y-90 Z	-40				
2 BLK FORM	0.2 X+90	9 V+90 Z+0					
3 TOOL DEF	50						
4 TOOL CALL	1 Z S14	100					
5 L Z+50 R0	F MAX						
6 L X+0 V+1	00 R0 F	мах мз					
7 L Z-20 R0	F MAX						
8 L X+0 V+8	0 RL F25	50					
9 FPOL X+0	Y+0						
10 FC DR- R	80 CCX+0	0+YOO 6					
11 FCT DR-	R7,5						
12 FCT DR+	R90 CCX+	69,282 CC	V-40				
13 FSELECT	2						
F IND CURRENT WORD						EXECUTE	END

# 4.8 Kapesní kalkulátor

TNC má k dispozici kapesní kalkulátor s nejdůležitějšími matematickými funkcemi.

Kapesní kalkulátor vyvoláte nebo zrušíte stiskem klávesy CALC. Pomocí kláves se směrovými šipkami s ním můžete volně pohybovat po obrazovce.

Funkce kalkulátoru navolíte pomocí zkratkových příkazů na znakové klávesnici. Zkratkové příkazy jsou v kalkulátoru barevně označeny:

Zkratkový příkaz
+
-
*
:
S
С
Т
AS
AC
AT
^
Q
/
()
Р
=

RUC PRC	CN I DVOZ	PROG	GRAM Davni	ZADA E FUN	T/ED KCE	DIT M	?					
3	TOOL CALL	1 Z S315	0									
4	L Z+250 R0	F MAX										
5	L X-20 Y+5	ØRØFM	АХ									
6	L Z-5 R0 F	2000										
	L X+10 V+5	RL F100	M3									
7	END PGM NE	U MM										
7	END PGM NE	U MM										
7	END PGM NE	U MM				0						
7	END PGM NE	U MM				0 ARC	SIN	COS	TAN	7	8	9
7	END PGM NE	U MM				0 ARC +	SIN -	COS *	TAN :	7	8	9
7	END PGM NE	U MM				0 ARC + X^Y	SIN - SQR	COS * 1/X	TAN : PI	7 4 1	8 5 2	9 6 3

Pokud zadáváte program a nacházíte se v dialogu, pak můžete výsledek na kalkulátoru zkopírovat přímo do označeného pole stiskem klávesy "převzít aktuální polohu".

# 4.9 Vytvoření tabulek palet



Tabulky palet jsou spravovány a vypisovány tak, jak je definováno v PLC. Informujte se v příručce ke stroji!

Tabulky palet se používají u obráběcích center s výměnou palet: tabulka palet vyvolává pro různé palety příslušné programy obrábění a aktivuje odpovídající tabulky nulových bodů.

Tabulky palet obsahují následující údaje:

- číslo palety PAL
- jméno programu obrábění PROGRAM
- tabulka nulových bodů DATUM

## Volba tabulky palet

- V provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT zvolit správu souborů stiskem klávesy PGM MGT
- Zobrazit soubory typu .P : stisknout softklávesu SELECT TYPE a SHOW .P
- Zvolit tabulku palet klávesami se směrovými šipkami nebo zadat jméno pro novou tabulku
- Potvrdit volbu stiskem klávesy ENT
- Zapsat programy a tabulky nulových bodů do tabulky palet. Ve sloupcích zadejte jméno programu a příslušnou tabulku nulových bodů. V tabulce můžete posouvat světlé pole klávesami se směrovými šipkami. Zatímco editujete soubor palet, zobrazí TNC softklávesy pro editaci: viz tabulka vpravo.

# Opuštění souboru palet

- Zvolit správu programů: stisknout klávesu PGM MGT
- Zvolit jiný typ souborů: stisknout softklávesu SELECT TYPE a softklávesu pro požadovaný typ souborů, např. SHOW .H
- Zvolit požadovaný soubor

RUCNI	TAE	BULKA	PROGR	RAMU -	- EDI	Г	
PRUVUZ	JME	ENO PI	ROGRAN	10 ?			
SOUBR: N	EU						
PAL PROGR	АМ	DAT	UM				
0							
1 TNC:>	GEHAEUSEN	DEC1.H TNC	*>DATUM>DE	C1.D			
2 TNC:>	GEHAEUSEN	DEC2.H TNC	: DATUMNDE	C2.D			
3 TNC:	A35001\PL	ATTE.H TNC	*>DATUM>PL	ATTE.D			
4 TNC:>	3DPAR TS\Z	VL35.H TNC	:NDATUMNZY	L35.D			
5							
6 TNC:>	ISOPGM\SU	RF1.H TNC	:• \DATUM\SU	RF1.D			
7							
8							
9							
10							
[END]							
BEG IN TABLE	END TABLE	PAGE J	PAGE	INSERT L INE	DELETE L INE	NEXT L INE	

Funkce	Softklávesa
Zvolit začátek tabulky	BEG IN TABLE
Zvolit konec tabulky	END TABLE
Zvolit další stránku tabulky	PAGE Ū
Zvolit předchozí stránku tabulk	y PAGE
Vložit řádek na konec tabulky	INSERT LINE
Smazat řádek na konci tabulky	DELETE LINE
Zvolit začátek dalšího řádku	NEXT LINE

4 Programování: Základy, správa souborů, programovací pomůcky





Programování: Nástroje

# 5.1 Zadání týkající se nástroje

# Posuv F

Posuv F je rychlost v mm/min (inch/min), kterou se pohybuje střed nástroje po své dráze. Maximální posuv může být různý pro každou strojní osu a jsou definovány strojními parametry.

# Zadání

Posuv můžete zadat v každém polohovacím bloku. Viz "6.2 Základy dráhových funkcí".

# Rychloposuv

Pro rychloposuv zadejte F MAX. Pro zadání F MAX stiskněte na dialogovou otázku "POSUV F = ?" klávesu ENT.

# Trvání účinku

Posuv naprogramovaný číselnou hodnotou platí až do bloku, ve kterém je naprogramován nový posuv. F MAX platí pouze pro ten blok, ve kterém byl programován. Po bloku s F MAX platí opět poslední číselná hodnota programovaného posuvu.

# Změna během chodu programu

Během chodu programu změníte posuv potenciometrem Override-F pro posuv.

# Otáčky vřetena S

Otáčky vřetena S zadáte v otáčkách za minutu (1/min) v bloku TOOL CALL (vyvolání nástroje).

# Programovaná změna

V programu obrábění můžete změnit otáčky vřetena blokem TOOL CALL, ve kterém zadáte nové otáčky vřetena:



- Programovat vyvolání nástroje: stisknout klávesu TOOL CALL
- Přejít dialog "ČÍSLO NÁSTROJE ?" stiskem klávesy NO ENT
- Přejít dialog "OSA VŘETENA PARALEL S X/Y/Z ?" stiskem klávesy NO ENT
- V dialogu "OTÁČKY VŘETENA S= ?" zadat nové otáčky vřetena

# Změna během chodu programu

Během chodu programu změníte otáčky vřetena potenciometrem Override-S pro otáčky vřetena.



# 5.2 Data nástroje

# 5.2 Data nástroje

Běžně programujete souřadnice dráhových pohybů tak, jak je obrobek okótován na výkrese. Aby mohl TNC vypočítat dráhu středu nástroje, tedy mohl provést korekci nástroje, musíte zadat ke každému použitému nástroji jeho délku a poloměr.

Data nástroje můžete zadat buď přímo do programu s funkcí TOOL DEF nebo samostatně do tabulky nástrojů. Pokud zadáte data do tabulky nástrojů, pak jsou k dispozici ještě další specifické informace o nástroji. TNC respektuje všechny zadané informace, když běží program obrábění.

# Číslo nástroje, jméno nástroje

Každý nástroj je označen číslem mezi 0 a 254. Pokud pracujete s tabulkou nástroje, můžete navíc přiřadit nástroji jméno.

Nástroj s číslem 0 je definován jako nulový nástroj a má délku L=0 a poloměr R=0. V tabulce nástrojů byste měli rovněž definovat nástroj T0 s L=0 a R=0.

# Délka nástroje L

Délku nástroje L můžete definovat dvěma způsoby:

1 Délka L je rozdíl délky nástroje a délky nulového nástroje L<sub>0</sub>.

Znaménko:

- Nástroj je delší než nulový nástroj: L>L<sub>0</sub>
- Nástroj je kratší než nulový nástroj: L<L<sub>0</sub>

Určení délky:

- Najet nulovým nástrojem do vztažné polohy v ose nástroje (např. povrch obrobku s Z=0)
- Vynulovat indikaci osy nástroje (nastavit vztažný bod)
- Vyměnit další nástroj
- Najet nástrojem do stejné vztažné polohy jako nulovým nástrojem
- Indikace osy nástroje zobrazuje délkový rozdíl nástroje od nulového nástroje
- Převzít hodnotu klávesou "převzetí aktuální polohy" do bloku TOOL DEF popř. ji převzít do tabulky nástrojů
- **2** Určete délku L na seřizovacím zařízení. Pak zadejte zjištěnou hodnotu do definice nástroje TOOL DEF.



# Poloměr nástroje R

Zadejte přímo poloměr nástroje R.

# Delta-hodnoty pro délky a poloměry

Delta-hodnoty značí odchylky pro délku a poloměr nástrojů.

Kladná delta-hodnota představuje přídavek (DR>0). Při obrábění s přídavkem zadejte hodnotu pro přídavek při programování volání nástroje s TOOL CALL.

Záporná delta-hodnota znamená záporný přídavek (DR<0). Záporný přídavek se zavádí v tabulce nástroje pro opotřebení nástroje.

Delta-hodnoty zadávejte jako číselné hodnoty, v bloku TOOL CALL můžete předat hodnotu též s Q-parametrem.

Rozsah zadání : delta-hodnoty smí činit maximálně ± 99,999 mm.

# Zadání dat nástroje do programu

Číslo, délku a poloměr pro určitý nástroj nadefinujete v programu obrábění jen jednou v bloku TOOL DEF:



- Zvolit definici nástroje: stisknout klávesu TOOL DEF
- Zadat ČÍSLO NÁSTROJE: číslem nástroje jednoznačně označit nástroj.
- Zadat DÉLKU NÁSTROJE: zadat hodnotu korekce pro délku
- Zadat RADIUS NÁSTROJE

Během dialogu můžete přímo vložit do dialogového pole hodnotu pro délku nástroje stiskem klávesy "převzetí aktuální polohy". Dbejte na to, aby ve stavové indikaci byla označena osa nástroje.

Příklad NC-bloku 4 T00L DEF 5 L+10 R+5



# 5.2 Data nástroje

# Zadání dat nástroje do tabulky

V tabulce nástrojů můžete definovat a uložit data až 254 nástrojů. (Počet nástrojů v tabulce můžete omezit se strojním parametrem 7260). Tabulky nástrojů musíte použít, když

- je váš stroj vybaven automatickým zásobníkem nástrojů
- chcete automaticky měřit nástroje sondou TT 120, viz "5.5 Měření nástroje"
- chcete dohrubovávat s obráběcím cyklem 22, viz strana 172.

7 lunation	Zedéní	Dieles
	Zauani	Dialog
T	Číslo, se kterým je nástroj vyvolán v programu	-
NAME	Jméno, se kterým je nástroj vyvolán v programu	JMÉNO NÁSTROJE ?
L	Hodnota korekce pro délku nástroje	DÉLKA NÁSTROJE ?
R	Poloměr nástroje R	RADIUS NÁSTROJE?
R2	Poloměr nástroje R2 frézu s rohovým poloměrem (jen	RADIUS NÁSTROJE 2 ?
	pro třírozměrnou korekci poloměru nebo grafické	
	znázornění obrábění s kulovou frézou)	
DL	Delta-hodnota délky nástroje	PŘÍDAVEK NA DÉLKU NÁSTROJE ?
DR	Delta-hodnota poloměru nástroje R	PŘÍDAVEK NA RADIUS NÁSTROJE ?
DR2	Delta-hodnota poloměru nástroje R2	PŘÍDAVEK NA RADIUS NÁSTROJE 2 ?
LCUTS	Délka břitu nástroje pro cyklus 22	DÉLKA BŘITU V OSE NÁSTROJE ?
ANGLE	Maximální úhel ponoru nástroje při kmitavém	MAXIMÁLNÍ ÚHEL PONORU ?
	ponorném pohybu pro cyklus 22	
TL	Nastavení blokace nástroje	NÁSTROJ BLOKOVAT ?
	(TL: pro Tool Locked = angl. nástroj blokován)	ANO = ENT / NE = NO ENT
RT	Číslo sesterského nástroje – pokud je k dispozici	SESTERSKÝ NÁSTROJ ?
	<ul> <li>jako náhradního nástroje (<b>RT</b>: pro <b>R</b>eplacement <b>T</b>ool</li> </ul>	
	= angl. náhradní nástroj); viz též TIME2	
TIME1	Maximální životnost nástroje v minutách. Tato funkce je	MAXIMALNI ZIVOTNOST ?
	závislá na stroji a je popsána v příručce ke stroji	
TIME2	Maximální životnost nástroje při TOOL CALL v minutách:	MAXIMALNI ZIVOTNOST PRI TOOL CALL ?
	dosáhne-li nebo překročí aktuální doba nasazení	
	nastroje tuto hodnotu, pak použije INC pri dalšim IOOL	
	CALL sestersky nastroj (viz tez CUR. IIME)	
CUR.TIME Aktuální čas nasazení nástroje v minutách: TNC načítá		AKTUAL. CAS NASAZENI ?
	sam aktualni cas nasazeni nastroje ( <b>CUR. HME</b> : pro	
	currient invite = angl. aktualni/bezici cas). Pro	
<b>DOC</b>	opotrebovane nastroje muzete zadat sami hodnotu	
PLC	niormace k tomuto <b>nastroji,</b> ktera ma byt predana do	PLU-STAV ?

# Tabulka nástrojů: Možnosti zadání

# Tabulka nástrojů: důležitá data při automatickém měření nástrojů

Zkratka	Zadání	Dialog
CUT.	Počet břitů nástroje (max. 20 břitů)	POČET BŘITŮ ?
LTOL	Přípustná odchylka od délky nástroje L pro rozpoznání opotřebení. Je-li zadaná hodnota překročena, zablokuje TNC nástroj (status L). Rozsah zadání: 0 až 0;9999 mm	TOLERANCE OPOTŘEBENÍ: DÉLKA ?
RTOL	Přípustná odchylka od poloměru nástroje R pro rozpoznání opotřebení. Je-li zadaná hodnota překročena, zablokuje TNC nástroj (status L). Rozsah zadání: 0 až 0,9999 mm	TOLERANCE OPOTŘEBENÍ: RADIUS ?
DIRECT.	Směr břitů nástroje pro měření s rotujícím nástrojem	SMĚR BŘITŮ (M3 = –) ?
TT:R-OFFS	Měření délky: přesazení nástroje mezi středem hrotu a středem nástroje. Přednastavení: poloměr nástroje R	NÁSTROJ-PŘESAZENÍ RADIUSU ?
TT:L-OFFS	Měření poloměru: přídavné přesazení nástroje k parametru MP6530 (viz "15.1 Všeobecné uživatelské parametry") mezi horní hranou hrotu a spodní hranou nástroje. Přednastavení: 0	NÁSTROJ-PŘESAZENÍ DÉLKY ?
LBREAK	Přípustná odchylka od délky nástroje pro rozpoznání zlomení. Je-li překročena zadaná hodnota, zablokuje TNC nástroj (status L). Rozsah zadání: 0 až 0,9999 mm	TOLERANCE ZLOMU: DÉLKA ?
RBREAK	Přípustná odchylka od poloměru nástroje pro rozpoznání zlomení. Je-li překročena zadaná hodnota, zablokuje TNC nástroj (status L). Rozsah zadání: 0 až 0,9999 mm	TOLERANCE ZLOMU: RADIUS ?

# 5.2 Data nástroje

# Editace tabulky nástrojů

Tabulka nástrojů platná pro chod programu má jméno TOOL.T. Tento soubor TOOL.T editujte ve strojním provozním režimu. Tabulkám nástrojů, které chcete archivovat nebo použít pro test programu zadejte libovolné jiné jméno souboru s příponou .T .

Otevření tabulky nástrojů TOOL.T :

Zvolit libovolný strojní provozní režim



Zvolit tabulku nástrojů: stisknout softklávesu TOOL TABLE

Softklávesu EDIT nastavit na "ON"

Otevření libovolné jiné tabulky nástrojů:

Zvolit provozní režim PROGRAM ZADAT/EDIT



- Vyvolat správu souborů
- Zobrazit volbu typů souborů: stisknout softklávesu SELECT TYPE
- Zobrazit soubory typu .T : stisknout softklávesu SHOW.T
- Zvolte jeden soubor nebo zadejte nové jméno souboru. Potvrďte stiskem klávesy ENT nebo softklávesy SELECT

Pokud jste otevřeli tabulku nástrojů pro editaci, pak můžete klávesami se směrovými šipkami přesouvat světlé pole na libovolnou pozici (viz obrázek vpravo nahoře). Na libovolné pozici můžete přepisovat uložené hodnoty nebo zadávat nové hodnoty. Přídavné editační funkce vyberte z vedle uvedené tabulky.

Pokud nemůže TNC současně zobrazit všechny pozice v tabulce nástrojů, pak se objeví v proužku nahoře v tabulce symbol ">>" popř. "<<".

# Opuštění tabulky nástrojů:

Vyvolat správu souborů a zvolit soubor jiného typu, např. program obrábění

TABULKA NASTROJU - EDIT				TABULKA PGM		
RADIUS NASTROJE 2 ?						
SOUBR: TOOL MM >>						
t nai	1E	L	R	R2	DL	DR
0		-88,4718	+Ø	+0	+0	+0
1 SCI	RUPP_1	+0	+5	+1	+0,05	+0,025
2 SCI	RUPP_2	-9	+12,5	+0	+0,05	+0,025
3 SCI	RUPP_3	-5,5	+10	+0	+0	+0
4 SCI	ILICHT_1	-30,2	+4	+4	+0,05	+0,025
5 SCI	ILICHT_2	-32,59	+16	+16	+0,05	+0,025
6 BOI	RER_8	-5,6	+4	+0	+0	+0
AKT	. +>	( +250	,0000	÷Υ	+102	,3880
	+ 2	2 -114	,0914	<b>+</b> C	+30	,0000
	++ E	3 +90	,0000			
Т				<b>0</b>		M 5/9
BEG IN TABLE	END TABLE	PAGE J	PAGE	ED I OFF /		XT POCKET

Editační funkce pro tabulky nástr.	Softklávesa
Navolit začátek tabulky	BEGIN TABLE
Navolit konec tabulky	END TABLE
Navolit předchozí stránku tabulky	PAGE ①
Navolit další stránku tabulky	PAGE Ţ
Navolit začátek dalšího řádku	NEXT LINE
Hledání jména nástroje v tabulce	F IND TOOL NAME
Zobrazovat/nezobrazovat čísla pozic	SHOW OMIT POCKET NR
Znázornit informace k nástroji ve sloupci nebo znázornit všechny informace k jednomu nástroji na stránce obrazovky	LIST FORMULAR
### Odkazy k tabulkám nástrojů

Přes uživatelský parametr MP7266 nadefinujete, které údaje mohou být v tabulce nástrojů zaneseny a v jakém pořadí jsou uvedeny.



Sloupce nebo řádky tabulky nástrojů můžete přepsat obsahem jiného souboru. Předpoklady:

- cílový soubor musí již existovat
- kopírovaný soubor smí obsahovat pouze nahraditelné sloupce (řádky).

Jednotlivé sloupce nebo řádky zkopírujete pomocí softklávesy REPLACE FIELDS.

### Tabulka pozic pro zásobník nástrojů

Pro automatický zásobník nástrojů naprogramujte v provozním režimu chodu programu tabulku TOOL\_P (**TOOL P**ocket angl. pozice nástroje).

### Zvolit tabulku pozic



V tabulce pozic můžete ke každému nástroji zadat následující informace:

TABUL Misto	LKA NA D Blok	ASTRO. Kovat	JU – E ANO=E	EDIT ENT/NE	E=NOE1		ULKA PGM T
SOUBR:	TOOL_P						
P T	STF L P	LC					
0 0	2	00000000					
1	L X	00000000					
2 2	F %	11100011					
3	L %	00000000					
4 4	2	00000000					
55	F 🔳 🎗	00000000					
6 6	2	00000000					
AKT.	+ X	+25	0,000	10 +	• <b>Y</b> +1	02,38	880
	+Z	-11	4,091	.4 +	•C +	30,00	00
	++ B	+9	10,000	0			
Т					0	М	5/9
BEG IN TABLE	END TABLE	PAGE J	PAGE Î	RESET POCKET TABLE	ED I T OFF / ON	NEXT LINE	TOOL TABLE

Zkratka	Zadání	Dialog
P	Číslo pozice nástroje v zásobníku nástrojů	_
Т	Číslo nástroje	ČÍSLO NÁSTROJE ?
F	Vracet nástroj vždy na stejné místo (F: pro Fixed = angl. pevný)	PEVNÉ MÍSTO ? ANO = ENT / NE = NO ENT
L	Blokovat pozici (L: pro Locked = angl. blokován)	MÍSTO BLOKOVAT ? ANO = ENT / NE = NO ENT
ST	Nástroj je zvláštní nástroj ( <b>ST</b> : pro <b>S</b> pecial <b>T</b> ool = angl. zvláštní nástroj); pokud váš zvláštní nástroj blokuje pozice před a za svou pozicí, pak zablokujte odpovídající pozice (status L)	SPECIÁL.NÁSTROJ ?
PLC	Informace, která má být k této <b>pozici nástroje</b> předána do PLC	PLC-STAV ?

### Vyvolání dat nástroje

Vyvolání nástroje TOOL CALL v programu obrábění naprogramujte s následujícími údaji:



Zvolit vyvolání nástroje s klávesou TOOL CALL

OSA VŘETENA PARALEL S X/Y/Z: zadat osu nástroje

ČÍSLO NÁSTROJE: zadat číslo nebo jméno nástroje. Nástroj jste již předtím nadefinovali v bloku TOLL DEF nebo v tabulce nástrojů. Jméno nástroje vkládejte mezi uvozovky. Jméno se odkazuje na zadání v aktivní tabulce nástrojů TOOL .T.

- OTÁČKY VŘETENA S
- PŘÍDAVEK NA DÉLKU NÁSTROJE: delta-hodnota pro délku nástroje
- PŘÍDAVEK NA POLOMĚR NÁSTROJE: delta-hodnota pro poloměr nástroje

### Příklad vyvolání nástroje

Vyvolán je nástroj číslo 5 v nástrojové ose Z s otáčkami vřetena 2500 1/min. Přídavek na délku nástroje činí 0,2 mm, záporný přídavek na poloměr nástroje 1 mm.

### 20 TOOL CALL 5 Z S2500 DL+0,2 DR-1

"D" před "L" a "R" značí delta hodnotu.

### Předvolba u tabulek nástrojů

Pokud používáte tabulky nástrojů pak s blokem TOOL DEF uskutečníte předvolbu pro další nástroj, který bude použit. V bloku zadejte číslo nástroje popř. Q-parametr, nebo jméno nástroje v uvozovkách.

### Výměna nástroje



Výměna nástroje je funkce závislá na provedení stroje. Informujte se v příručce ke stroji!

### Poloha pro výměnu nástroje

Do polohy pro výměnu nástroje se musí dát najet bez nebezpečí kolize. S přídavnou funkcí M91 a M92 můžete zadat pevnou polohu na stroji pro výměnu nástroje. Pokud naprogramujete před prvním vyvoláním nástroje TOOL CALL 0, pak najede TNC upínačem v ose nástroje do polohy, která je nezávislá na délce nástroje.

### Ruční výměna nástroje

Před ruční výměnou nástroje se zastaví vřeteno a nástroj najede do polohy pro výměnu nástroje:

- Programovaně najet do polohy pro výměnu nástroje
- Přerušit chod programu, viz "11.4 Chod programu"
- Vyměnit nástroj
- Pokračovat v chodu programu, viz "11.4 Chod programu"

### Automatická výměna nástroje

Při automatické výměně nástroje není chod programu přerušen. Při vyvolání nástroje s TOOL CALL vymění TNC nástroj ze zásobníku nástrojů.

### Automatická výměna nástroje při překročení životnosti: M101

M10<sup>-</sup>

M101 je funkce závislá na provedení stroje. Informujte se v příručce ke stroji!

Je-li dosažena životnost nástroje TIME1 nebo TIME2, vymění TNC automaticky nástroj za sesterský nástroj. K tomu aktivujte na začátku programu přídavnou funkci M101. Účinnost funkce M101 můžete zrušit s funkcí M102.

Automatická výměna nástroje neproběhne vždy bezprostředně po uplynutí životnosti nástroje, nýbrž až o několik programových bloků později podle vytížení řídicího systému.

### Předpoklady pro standardní NC-bloky s korekcí poloměru nástroje R0, RR, RL

Poloměr sesterského nástroje musí být stejný s poloměrem původně nasazeného nástroje. Nejsouli poloměry stejné, zobrazí TNC chybové hlášení a nevymění nástroj.

### Předpoklady pro NC-bloky s plošně normálovými vektory a s 3D-korekcí

Poloměr sesterského nástroje se může odchylovat od poloměru originálního nástroje. Poloměr není respektován v programových blocích přenášených z CAD-systému. Do tabulky nástrojů můžete zadat delta-hodnotu (DR) menší než nulu.

Je-li DR větší jak nula, zobrazí TNC chybové hlášení a nástroj nevymění. S M-funkcí M107 potlačíte toto chybové hlášení, s M108 jej opět zaktivujete.

### 5.3 Korekce nástroje

TNC koriguje dráhu nástroje o korekční hodnotu pro délku nástroje v ose vřetena a o korekci poloměru nástroje v rovině obrábění.

Pokud vytváříte program obrábění přímo na TNC, je korekce poloměru nástroje účinná pouze v rovině obrábění. TNC přitom zohledňuje až pět os včetně rotačních os.



 Pokud vytvořil programové bloky CAD-systém s plošně normálovými vektory, pak může TNC provádět třírozměrnou korekci nástroje, viz "5.4 Trojrozměrná korekce nástroje".



### Korekce délky nástroje

Korekce nástroje na délku je účinná, jakmile vyvoláte nástroj a přejíždíte v ose vřetena. Zrušena bude, jakmile je vyvolán nástroj s délkou L=0.



Pokud zrušíte délkovou korekci s kladnou hodnotou vyvoláním TOOL CALL 0, zmenší se vzdálenost od nástroje k obrobku.

Po vyvolání nástroje TOOL CALL se změní programovaná dráha nástroje v ose vřetena o délkový rozdíl mezi starým a novým nástrojem.

Při délkové korekci jsou respektovány delta-hodnoty jak z bloku TOOL CALL tak i z tabulky nástrojů

Korekční hodnota =  $L + DL_{TOOL CALL} + DL_{TAB}$  kde

- L délka nástroje L z bloku TOOL DEF nebo z tabulky nástrojů
- DL<sub>TOOL CALL</sub> přídavek DL pro délku z bloku TOOL CALL (na indikaci polohy není zohledněn)
- DL<sub>TAB</sub> přídavek DL pro délku z tabulky nástrojů

### Korekce poloměru nástroje

Programový blok pro pohyb nástroje obsahuje

- RL nebo RR pro korekci poloměru nástroje
- R+ nebo R–, pro korekci poloměru při osově rovnoběžných pojezdových pohybech
- R0, pokud nemá být provedena žádná korekce poloměru nástroje

Korekce poloměru je účinná, jakmile je vyvolán nástroj a je pojížděno v rovině obrábění s RL nebo RR. Korekce je zrušena, je-li programován polohovací blok s R0.

Při korekci poloměru nástroje jsou respektovány delta-hodnoty jak z bloku TOOL CALL tak i z tabulky nástrojů:

Korekční hodnota =  $R + DR_{TOOL CALL} + DR_{TAB}$ , kde

- R poloměr nástroje R z bloku TOOL DEF nebo z tabulky nástrojů
- DR<sub>TOOL CALL</sub> přídavek DR pro poloměr z bloku TOOL CALL (na indikaci polohy není zohledněn)
- DR<sub>TAB</sub> přídavek DR pro poloměr z tabulky nástrojů

### Dráhové pohyby bez korekce poloměru nástroje: R0

Nástroj přejíždí v rovině obrábění se svým středem po programované dráze, popř. na programované souřadnice.

Použití: díry, předpolohování viz obrázek vpravo.

### Dráhové pohyby s korekcí poloměru nástroje: RR a RL

RR Nástroj přejíždí vpravo od obrysu

RL Nástroj přejíždí vlevo od obrysu

Střed nástroje je přitom vzdálen o poloměr nástroje od programovaného obrysu. "Vpravo" a "vlevo" označuje polohu nástroje ve směru pojezdu podél obrysu obrobku. Viz obrázek na další stránce.

Mezi dvěma programovými bloky s opačnou korekcí poloměru nástroje RR a RL se musí nacházet nejméně jeden blok bez korekce poloměru nástroje s R0.

Korekce poloměru nástroje je aktivní až do konce bloku, ve kterém byla poprvé naprogramovaná.

U prvního bloku s korekcí poloměru nástroje RR/RL a při zrušení korekce s R0 polohuje TNC nástroj vždy kolmo k naprogramovanému startovacímu nebo koncovému bodu. Polohujte tedy nástroj před prvním bodem obrysu, popř. za posledním bodem obrysu tak, aby se obrys nepoškodil.





### 5.3 Korekce nástroje

**Zadání korekce poloměru nástroje** Při programování dráhového pohybu se objeví poté, co jste zadali souřadnice, následující dotaz:

KOREKCE RADI	USU: RL/RR/RO ?
RL	Pohyb nástroje vlevo od programovaného obrysu: stisknout softklávesu RL nebo
RR	Pohyb nástroje vpravo od programovaného obrysu: stisknout softklávesu RR nebo
ENT	Pohyb nástroje bez korekce poloměru popř. zrušení korekce poloměru nástroje: stisknout klávesu ENT
END	Ukončení dialogu: stisknout klávesu END





### Korekce poloměru: obrábění rohů

### Vnější rohy

Pokud jste naprogramovali korekci poloměru nástroje, pak vede TNC nástroj na vnějších rozích po přechodové kružnici a nástroj se po rohu odvaluje. Je-li potřeba, redukuje TNC posuv na vnějších rozích, například při velkých změnách směru.

### Vnitřní rohy

Na vnitřních rozích vypočítá TNC průsečík drah, po kterých přejíždí korigovaně střed nástroje. Od tohoto bodu přejíždí nástroj podél dalšího prvku obrysu. Tak není obrobek na vnitřních rozích poškozen. Z toho je jasné, že poloměr nástroje pro určitý obrys nesmí být zvolen libovolně velký.



Neumisťujte startovací nebo koncový bod při vnitřním obrábění do rohového bodu obrysu, neboť může být obrys poškozen.

### Obrábění rohů bez korekce poloměru nástroje

Bez korekce nástroje můžete ovlivnit dráhu nástroje a posuv na rozích obrobku přídavnými funkcemi M90 a M112. Viz "7.4 Přídavné funkce pro dráhové chování".



TNC může pro lineární bloky provádět trojrozměrnou korekci nástroje (3D-korekci). Vedle souřadnic X,Y a Z koncového bodu přímky musí obsahovat tyto bloky rovněž složky NX, NY a NZ plošných normál (viz níže). Koncový bod přímky a plošná normála jsou vypočteny CADsystémem. S 3D-korekcí můžete použít nástroje, které mají jiné rozměry, než původně předpokládané nástroje.

### Tvary nástrojů

Platné tvary nástrojů (viz obrázek vpravo nahoře a uprostřed) jsou definovány poloměry nástroje R a R2:

RADIUS NÁSTROJE: R Rozměr od středu nástroje k vnější straně nástroje

RADIUS NÁSTROJE 2: R2 Poloměr zaoblení od špičky nástroje k vnější straně nástroje

Poměr R k R2 určuje tvar nástroje:

- R2 = 0 Válcová fréza
- R2 = R Kulová fréza
- 0 < R2 < R Fréza s rohovým poloměrem

Z těchto zadání se získají též souřadnice pro vztažný bod nástroje P<sub>T</sub>.

Hodnoty pro RADIUS NÁSTROJE a RADIUS NÁSTROJE 2 udejte v tabulce nástrojů.

### Plošné normály

### Definice plošné normály

Plošná normála je matematická veličina s

velikostí

zde: vzdálenost mezi povrchem obrobku a vztažným bodem nástroje  $\mathsf{P}_{\mathsf{T}}$  a

směrem

zde: kolmo od opracovávaného povrchu obrobku k vztažnému bodu nástroje  $\mathsf{P}_{\mathsf{T}}$ 

Velikost a směr plošné normály je definována složkami NX, NY a NZ.







5.4 Trojrozmě<mark>rná k</mark>orekce nástroje

Souřadnice pro polohu X, Y, Z a pro plošné normály NX, NY,NZ musí být v NC-bloku uvedeny ve stejném pořadí. 3D-korekce s plošnými normálami je platná pro zadání souřadnic v hlavních osách X, Y, Z.

TNC **nevaruje** s chybovým hlášením, pokud byl poškozen obrys rozměrným nástrojem.

Přes strojmí parametr 7680 nadefinujete, zda CAD-systém zkorigoval délku nástroje přes střed koule  $\rm P_{T}$  nebo přes jižní pól koule  $\rm P_{sp}.$ 

### Použití jiného nástroje: delta-hodnota

Pokud použijete nástroje, které mají jiné rozměry než původně předpokládané nástroje, pak zadejte rozdíl mezi délkou a poloměrem jako delta-hodnotu do tabulky nástrojů:

- kladná delta-hodnota DL, DR, DR2 Rozměry nástroje jsou větší než ty u originálního nástroje (přídavek)
- záporná delta-hodnota DL, DR, DR2 Rozměry nástroje jsou menší než ty u originálního nástroje (záporný přídavek)

TNC koriguje polohu nástroje s delta-hodnotami a plošnými normálami.

### Příklad: Programový blok s plošnými normálami

### LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922 NZ-0,8764339 F1000 M3

- LN Přímka s 3D-korekcí
- X, Y, Z Korigované souřadnice koncového bodu přímky
- NX, NY, NZ Složky plošných normál
- F Posuv
- M Přídavná funkce

Posuv F a přídavnou funkci M můžete zadat a změnit v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT. Souřadnice koncového bodu přímky a složky normálového vektoru jsou vygenerovány CAD-systémem.





### 5.5 Měření nástroje s TT 120

,

Stroj a TNC musí být výrobcem stroje připraveny pro použití dotykové sondy TT 120 pro měření nástrojů.

Případně nemusí být na vašem stroji k dispozici všechny zde popsané cykly a funkce. Informujte se v příručce k vašemu stroji.

S TT 120 a měřicími cykly nástroje systému TNC změříte automaticky nástroje: korekční hodnoty pro délku a poloměr budou systémem TNC uloženy do centrální paměti nástrojů TOOL.T a započteny při dalším vyvolání nástroje. K dispozici jsou následující způsoby měření:

- Měření nástroje se stojícím nástrojem
- Měření nástroje s rotujícím nástrojem
- Měření jednotlivých břitů

Cykly pro měření nástroje naprogramujete v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT. K dispozici jsou následujícící cykly:

- TCH PROBE 30.0 TT KALIBROVÁNÍ
- TCH PROBE 31.0 DÉLKA NÁSTROJE
- TCH PROBE 32.0 RADIUS NÁSTROJE

Měřicí cykly pracují pouze při aktivní centrální paměti nástrojů TOOL.T

Dříve než začnete pracovat s měřicími cykly, musíte do centrální paměti nástrojů zadat všechna potřebná data a měřený nástroj vyvolat s TOOL CALL.

Změřit můžete nástroje též při natočené rovině obrábění.

### Nastavení strojních parametrů



TNC používá pro měření se stojícím vřetenem posuv při snímání z parametru MP6520.

Při měření s rotujícím nástrojem vypočítá TNC automaticky otáčky vřetena a posuv při snímání.

$n = \frac{MP6}{r \cdot 0},$	570 006	<u>)</u> 33
kde:		
n	=	otáčky [U/min]
MP6570	=	maximálně přípustná obvodová rychlost [m/min]
r	=	aktivní poloměr nástroje [mm]
Posuv při	sní	mání se vypočte z:
v = Měřic	í tol	erance • n .kde

	,	
V	=	posuv při snímání [mm/min]
Měřicí tolerance	=	měřicí tolerance [mm], závisí na MP6507
n	=	otáčky [1/min]

S MP6507 nastavíte výpočet posuvu při snímání:

### MP6507=0:

Tolerance měření zůstává konstantní – nezávisle na poloměru nástroje. U velmi velkých nástrojů se však redukuje posuv při snímání na nulu. Tento efekt se stává mnohem častěji výraznější, čím menší zvolíte maximální obvodovou rychlost (MP6570) a přípustnou toleranci (MP6510).

### MP6507=1:

Tolerance měření se mění se zvětšujícím se poloměrem nástroje. To zabezpečí i při velkých poloměrech nástroje ještě dostačující posuv při snímání. TNC změní toleranci měření podle následující tabulky:

Poloměr nástroje	Měřicí tolerance		
až 30 mm	MP6510		
30 až 60 mm	2 • MP6510		
60 až 90 mm	3 • MP6510		
90 až 120 mm	4 • MP6510		

### MP6507=2:

Posuv při snímání zůstane konstantní, chyba měření však narůstá lineárně s velikostí použitého poloměru nástroje:

### Měř.tolerance = $r \cdot MP6510$

5 mm

kde:

r = poloměr nástroje [mm] MP6510 = maximálně přípustná chyba měření

### Zobrazení výsledků měření

Se softklávesou STATUS TOOL PROBE můžete zobrazit výsledky měření nástroje v doplňkové stavové indikaci (ve strojních provozních režimech). TNC pak zobrazí vlevo program a vpravo výsledky měření. Změřené hodnoty, které překročily toleranci opotřebení označí TNC se znakem "\*"– změřené hodnoty, které překročily toleranci zlomení znakem "B".

### Kalibrace TT 120

Dříve než začnete kalibrovat, musíte uvést v tabulce nástrojů TOOL.T přesný poloměr a přesnou délku kalibračního nástroje.

> Ve strojních parametrech 6580.0 až 6580.2 musí být nadefinována poloha sondy TT 120 v pracovním prostoru stroje.

> Pokud změníte jeden ze strojních prametrů 6580.0 až 6580.2, musíte znovu kalibrovat.

TT 120 zkalibrujete s měřicím cyklem TCH PROBE 30. Proces kalibrace proběhne automaticky. TNC zjistí rovněž automaticky přesazení středu kalibračního nástroje. K tomu otočí TNC vřetenem v polovině kalibračního cyklu o 180°. Jako kalibrační nástroj použijte přesně válcovou součást, např. válcový kolík. Kalibrační hodnoty si TNC zapamatovává a respektuje je při následujících měřeních nástrojů.

- TOUCH PROBE
- Programování kalibračního cyklu: v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT stisknout klávesu TOUCH PROBE.
- TCH PROBE 30 TT KALIBRACE: zvolit klávesami se směrovými šipkami měřicí cyklus 30 TT KALIBROVÁNÍ, převzít stiskem klávesy ENT
- BEZPEČNÁ VÝŠKA: zadat polohu v ose vřetena, ve které je vyloučena kolize s obrobkem nebo úpinkami

PROGRAM/PROVOZ PLYNI	ULE PROGRAM TEST
0 BEGIN PGM TT MM 1 TOOL CALL 1 Z 2 TCH PROBE 30.0 TT KALIBROVANI 3 TCH PROBE 31.0 VYSKA: +250 4 TCH PROBE 31.1 KONTROLA: 0 5 TCH PROBE 31.1 KONTROLA: 0 6 TCH PROBE 31.2 VYSKA: +250 7 TCH PROBE 31.3 PROMERENI BRITU : 1 8 TCH PROBE 32.0 RADIUS NASTROJE	NRSTROJ R MIN 2 +8.4171 MRX 1 +8.7554 DVN +8.9964 1 +8.7554 + 2 +8.4171 + 3 +8.7293 + 4 +8.7464 +
AKT. +X +250,000 +Z -114,091 +B +90,000 T	00 +1 +102,3880 14 +C +30,0000 00 ■ 0 M 5/9
PAGE PAGE BEGIN END	RESTORE /D POS. AT OFF/ON

### Příklad NC-bloků

6	TOOL C/	ALL 1 Z	
7	TCH PR	OBE 30.0	TT KALIBROVANI
8	TCH PR	OBE 30.1	VYSKA: +90

### Měření délky nástroje

Dříve než poprvé změříte nástroj, uveď te přibližný poloměr, přibližnou délku, počet břitů a směr břitů příslušného nástroje do tabulky nástrojů TOOL.T.

Ke změření délky nástroje naprogramujte měřicí cyklus TCH PROBE 31 DÉLKA NÁSTROJE. Přes vstupní parametry můžete určit délku nástroje třemi různými způsoby:

- Je-li průměr nástroje větší než průměr měřicí plochy TT 120, pak měřte s rotujícím nástrojem
- Je-li průměr nástroje menší než průměr měřicí plochy TT 120 nebo pokud určujete délku vrtáků nebo kulových fréz, pak je změřte se stojícím nástrojem
- Je-li průměr nástroje větší než průměr měřicí plochy TT 120, pak provedte měření jednotlivých břitů se stojícím nástrojem

### Průběh měření "Měření s rotujícím nástrojem"

Ke zjištění nejdelšího břitu je měřený nástroj přesazen ke středu dotykové sondy a rotující najíždí na měřicí plochu TT 120. Přesazení naprogramujete v tabulce nástrojů pod NÁSTROJ-PŘESAZ: RADI-US (TT: R-OFFS).

### Průběh měření "Měření se stojícím nástrojem" (např. pro vrták)

Měřený nástroj najede doprostřed nad měřící plochu. Poté najíždí TNC se stojícím vřetenem na měřicí plochu TT 120. Pro toto měření uved'te v tabulce nástrojů NÁSTROJ-PŘESAZ: RADIUS (TT: R-OFFS) "0".

### Průběh měření "Měření jednotlivých břitů"

TNC napolohuje měřený nástroj stranou od snímací hlavy. Čelo nástroje se přitom nachází pod horní hranou snímací hlavy jak je definováno v MP6530. V tabulce nástrojů můžete v NÁSTROJ-PŘESAZ: DÉLKA (TT: L-OFFS) definovat přídavné přesazení. TNC snímá s rotujícím nástrojem radiálně, aby určil startovací úhel pro měření jednotlivých břitů. Potom proměří délku všech břitů změnou orientace vřetena. Pro toto měření naprogramujte MĚŘENÍ BŘITŮ v CYKLU TCH PROBE 31 = 1. TOUCH PROBE

- Programovat měřicí cyklus: v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT stisknout klávesu TOUCH PROBE.
  - TCH PROBE 31 TT DÉLKA NÁSTROJE: zvolit klávesami se směrovými šipkami měřicí cyklus 31 TT DÉLKA NÁSTROJE, převzít stiskem klávesy ENT
  - NÁSTROJ MĚŘIT=0 / KONTROLOVAT=1: definovat, zda bude nástroj poprvé měřen nebo zda chcete změřit již přeměřený nástroj. Při prvním přeměření přepíše TNC délku nástroje L v centrální paměti nástroje TOOL.T a nastaví delta hodnotu DL = 0. Pokud kontrolujete nástroj, je změřená délka porovnána s délkou nástroje L z TOOL.T . TNC vypočte odchylku s ohledem na znaménko a zanese tuto jako delta hodnotu DL do TOOL.T . Navíc rovněž předá odchylku do Q-parametru Q115. Je-li delta hodnota větší jak přípustná tolerance pro opotřebení nebo zlomení pro délku nástroje, pak TNC nástroj zablokuje (status L v TOOL.T)
  - BEZPEČNÁ VÝŠKA: poloha v ose vřetena, ve které je vyloučena kolize s obrobkem nebo úpinkami
  - PROMĚŘENÍ BŘITŮ 0=NE / 1=ANO: definovat, zda má být provedeno měření jednotlivých břitů

### Měření poloměru nástroje

Dříve než poprvé změříte nástroj, uveď te přibližný poloměr, přibližnou délku, počet břitů a směr břitů příslušného nástroje do tabulky nástrojů TOOL.T.

Ke změření poloměru nástroje naprogramujte měřicí cyklus TCH PRO-BE 32 RADIUS NÁSTROJE. Přes vstupní parametry můžete určit poloměr nástroje dvěma způsoby:

- meření s rotujícím nástrojem
- měření s rotujícím nástrojem a následné proměření jednotlivých břitů

### Průběh měření

TNC předpolohuje měřený nástroj stranou od snímací hlavy. Čelo frézy se přitom nachází pod horní hranou snímací hlavy, jak je definováno v MP6530. TNC snímá radiálně s rotujícím nástrojem. Pokud má být následně provedeno proměření jednotlivých břitů, jsou proměřeny poloměry všech břitů prostřednictvím orientace vřetena.

### Příklad NC-bloků "První měření s rotujícím nástrojem"

	-			
6	T00L	CALL	12 Z	
7	TCH	PROBE	31.0	DELKA NASTROJE
8	TCH	PROBE	31.1	KONTROLA: O
9	TCH	PROBE	31.2	VYSKA: +120
10	TCH	PROBE	31.3	PROMERENI BRITU: O

### Příklad NC-bloků "Kontrola s měřením jednotlivých břitů"

6	T00L	CALL	12 Z	
7	TCH	PROBE	31.0	DELKA NASTROJE
8	TCH	PROBE	31.1	KONTROLA: 1
9	TCH	PROBE	31.2	VYSKA: +120
10	TCH	PROBE	31.3	PROMERENI BRITU: 1

Programovat měřicí cyklus: v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT stisknout klávesu TOUCH PROBE.

FOUCH

- TCH PROBE 32 TT NÁSTROJ-RADIUS: zvolit klávesami se směrovými šipkami měřicí cyklus 32 TT RADIUS NÁSTROJE, převzít stiskem klávesy ENT
- NÁSTROJ MĚŘIT=0 / KONTROLOVAT=1: určit, zda bude nástroj poprvé měřen nebo zda chcete změřit již přeměřený nástroj. Při prvním přeměření přepíše TNC delta hodnotu DR = 0 v centrální paměti nástroje TOOL.T.

Pokud kontrolujete nástroj, je změřený poloměr porovnán s poloměrem nástroje R z TOOL.T . TNC vypočte odchylku s ohledem na znaménko a zanese tuto jako delta hodnotu DR do TOOL.T . Navíc rovněž předá odchylku do Q-parametru Q116. Je-li delta hodnota větší jak přípustná tolerance pro opotřebení nebo zlomení pro délku nástroje, pak TNC nástroj zablokuje (status L v TOOL.T)

- BEZPEČNÁ VÝŠKA: poloha v ose vřetena, ve které je vyloučena kolize s obrobkem nebo úpinkami
- PROMĚŘENÍ BŘITŮ 0=NE / 1=ANO: definovat, zda má být provedeno měření jednotlivých břitů

### Příklad NC-bloků "První měření s rotujícím nástrojem"

7	TOOL	CALL	12 Z		
8	TCH	PROBE	32.0	RADIUS	NASTROJE
9	TCH	PROBE	32.1	KONTROLA	1:0
10	TCH	PROBE	32.2	VYSKA:	+120
11	TCH	PROBE	32.3 I	ROMERENI	BRITU: O

### Příklad NC-bloků "Kontrola s proměřením jednotlivých břitů"

		-				
7	T00L	CALL	12 Z			
8	TCH	PROBE	32.0	RADIUS	NASTROJE	
9	TCH	PROBE	32.1	KONTROL	A: 1	
10	TCH	PROBE	32.2	VYSKA:	+120	
11	TCH	PROBE	32.3 P	ROMERENI	BRITU: 1	





Programování: Programování obrysů

### 6.1 Přehled: pohyby nástroje

### Dráhové funkce

Obrys obrobku se skládá přibližně z mnoha prvků obrysu jako jsou přímky a kruhové oblouky. S dráhovými funkcemi naprogramujete pohyby nástroje pro **přímky** a **kruhové oblouky**.

### Volné programování obrysů FK

Pokud není k dispozici výkres okótovaný vhodně pro tvorbu NC programu a kóty jsou nepostačující pro NC program, pak naprogramujte obrys obrobku pomocí volného programování obrysu. TNC dopočítá chybějící údaje.

S FK-programováním naprogramujete pohyby nástroje pro **přímky** a **kruhové oblouky.** 

### Přídavné funkce M

- S přídavnými funkcemi TNC řídíte
- chod programu, např. přerušení chodu programu
- strojní funkce, jako zapnutí a vypnutí otáčení vřetena a chladicí kapaliny
- dráhové chování nástroje

### Podprogramy a opakování části programu

Obráběcí kroky, které se opakují, zadáte jen jednou jako podprogram či opakování části programu. Pokud chcete nechat vykonat část programu jen za určitých podmínek, pak nadefinujte tyto programové kroky rovněž v podprogramu. Mimoto může program obrábění vyvolávat a nechat vykonávat další program.

Programování s podprogramy a opakováními části programu je popsáno v kapitole 9.

### Programování s Q-parametry

V programu obrábění zastupují Q-parametry číselné hodnoty: Qparametru je přiřazena číslená hodnota. S Q-parametry můžete programovat matematické funkce, které řídí chod programu nebo popisují nějaký obrys.

Navíc můžete pomocí programování s Q-parametry provádět měření s 3D-dotykovou sondou během chodu programu.

Programování s Q-parametry je popsáno v kapitole 10.





## 6.2 Zák<mark>lady</mark> k dráhovým funkcím

### 6.2 Základy k dráhovým funkcím

### Programování pohybu nástroje pro obrábění

Jestliže tvoříte program obrábění, programujete po sobě dráhové funkce pro jednotlivé prvky obrysu obrobku. K tomu zadáváte obvykle **souřadnice pro koncové body prvků obrysu** z okótovaného výkresu. Z těchto zadání souřadnic, dat nástroje a korekcí poloměru nástroje zjistí TNC skutečnou pojezdovou dráhu nástroje.

TNC pojíždí současně všemi strojními osami, kterým jste naprogramovali v programovém bloku dráhovou funkci.

### Pohyby rovnoběžné se strojními osami

Programový blok obsahuje zadání souřadnic: TNC pojíždí nástrojem rovnoběžně s programovanou strojní osou.

Podle konstrukce vašeho stroje se pohybuje při obrábění buď nástroj nebo stůl stroje s upnutým obrobkem. Při programování dráhového pohybu činíte zásadně tak, jako by se pohyboval nástroj.

Příklad:

L X+100

L Dráhová funkce "přímka"

X+100 Souřadnice koncového bodu

Nástroj zachovává souřadnice Y a Z a jede do polohy X=100. Viz obrázek vpravo nahoře.

### Pohyby v hlavních rovinách

Programový blok obsahuje údaje dvou souřadnic: TNC přejíždí nástrojem v programované rovině.

Příklad:

### L X+70 Y+50

Nástroj zachovává souřadnici Z a přejíždí v rovině XY do polohy X=70, Y=50. Viz obrázek vpravo uprostřed.

### Třírozměrný pohyb

Programový blok obsahuje údaje tří souřadnic: TNC přejíždí nástrojem v prostoru do programované polohy.

Příklad:

### L X+80 Y+0 Z-10

Viz obrázek dole.







### Zadání více jak tří souřadnic

TNC může současně řídit až 5 os. Při obrábění s 5 osami se například pohybují současně 3 lineární a 2 rotační osy.

Program pro takovéto obrábění zpravidla generují CAD-systémy a nemůže být vytvořen přímo na stroji.

### Příklad:

### L X+20 Y+10 Z+2 A+15 C+6 R0 F100 M3

G

Pohyb více jak 3 os není na TNC graficky podporován.

### Kružnice a kruhové oblouky

U kruhových pohybů pojíždí TNC dvěma strojními osami současně: nástroj se pohybuje relativně k obrobku po kruhové dráze. Pro kruhové pohyby můžete zadat střed kruhu CC.

S dráhovými funkcemi pro kruhové oblouky programujete kružnice v hlavních rovinách: hlavní rovina je definována při vyvolání nástroje TOOL CALL s definovanou osou vřetena:

Osa vřetena	Hlavní rovina
Z	XY, též
	UV, XV, UY
Y	ZX, též
	WU, ZU, WX
X	YZ, též
	VW, YW, VZ

Kružnice, které neleží rovnoběžně s hlavní rovinou , programujte s funkcí "natočení roviny obrábění" (viz strana 120) nebo s Q-parametry (viz kapitola 10).

### Smysl otáčení DR u kruhových pohybů

Pro kruhové pohyby bez tangenciálního přechodu na jiný prvek obrysu zadejte smysl DR:

otáčení ve smyslu pohybu hodinových ruček: DRotáčení proti smyslu pohybu hodinových ruček: DR+

### Korekce poloměru nástroje

Korekce poloměru nástroje musí být zadána před blokem se souřadnicemi pro první prvek obrysu. Korekce poloměru nástroje nesmí začínat v bloku pro kruhovou dráhu. Programujte ji dříve v přímkovém bloku nebo v bloku pro najetí na obrys (blok APPR)

Blok APPR a přímkový blok viz "6.3 Najetí a opuštění obrysu" a "6.4 Dráhové pohyby – pravoúhlé souřadnice".







### Předpolohování

Předpolohujte nástroj na začátku programu obrábění tak, aby bylo vyloučeno poškození nástroje a obrobku.

### Vytvoření programových bloků s klávesami dráhových funkcí

S šedými klávesami dráhových funkcí zahájíte popisný dialog. TNC se dotazuje postupně na všechny informace a vloží programový blok do programu obrábění.

Příklad – programování přímky:

Lop	Zahájit programovací dialog: např. přímka
SOUØADNICE ?	
X 10 Y 5 Ent	Zadat souřadnice koncového bodu přímky
KOREKCE RADI	USU: RL/RR/RO ?
RL	Zvolit korekci poloměru nástroje: stisknout např. softklávesu RL, nástroj jede vlevo od obrysu
POSUV F=? /	F MAX = ENT
100 ent	Zadat posuv a potvrdit stiskem klávesy ENT : např. 100 mm/min
PØÍDAVNÁ FUN	KCE M ?
3 ent	Zadat přídavnou funkci např. M3 a ukončit dialog stiskem klávesy ENT

Program obrábění zobrazí řádek:

L X+10 Y+5 RL F100 M3

RUCNI PROVOZ	PROGRAM Pridavne	ZADA <sup>.</sup> E Funi	F/EDI1 KCE M	۲ ?	
3 TOOL CALL	1 Z S3150				
4 L Z+250 R0	F MAX				
5 L X-20 Y+5	0 R0 F MAX				
6 L Z -5 R0 F	2000				
L X+10 Y+5	RL F100 M3				
7 END PGM NE	U MM				

### 6.3 Najetí a opuštění obrysu

### Přehled: Tvary drah k najetí a opuštění obrysu

Funkce APPR (angl. approach = najetí) a DEP (angl. departure = opuštění) se aktivují stiskem klávesy APPR/DEP. Pak lze zvolit pomocí softkláves následující tvary drah:

Funkce	Softklávesy:	Najetí	Opuštění
Přímka s tangenciálním	n připojením	APPR LT	DEP LT
Přímka kolmo k bodu o	brysu	APPR LN	
Kruhová dráha s tange	nciálním připojením	APPR CT	
Kruhová dráha s tange k obrysu, najetí a odjeti bod mimo obrys na tan připojeném přímkovém	nciálním připojením í na pomocný genciálně úseku	APPR CT	DEP LCT

### Najetí a opuštění šroubovice

Při najetí a opuštění šroubovice (helix) najíždí nástroj po prodloužení šroubovice a připojuje se tedy po tangenciální kruhové dráze na obrys. Použijte k tomu funkci APPR CT popř. DEP CT.

### Důležité polohy při najetí a odjetí

Startovací bod P<sub>S</sub>

Tuto polohu programujte bezprostředně před blokem APPR.  $P_{\rm S}$  leží mimo obrys a najíždí se na něj bez korekce poloměru nástroje (R0) .

Pomocný bod P<sub>H</sub>

Najetí a odjetí probíhá u některých tvarů drah přes pomocný bod  $\mathsf{P}_{\mathsf{H}},$  který TNC vypočítá ze zadání v bloku APPR a DEP.

- První bod obrysu P<sub>A</sub> a poslední bod obrysu P<sub>E</sub> První bod obrysu P<sub>A</sub> naprogramujte v bloku APPR, poslední bod obrysu P<sub>E</sub> s libovolnou dráhovou funkcí.
- Obsahuje-li blok APPR též souřadnici Z, pak najede TNC nástrojem nejprve v rovině obrábění do bodu P<sub>H</sub> a tam v ose nástroje na zadanou hloubku.
- Koncový bod P<sub>N</sub>

Poloha  $P_{\rm N}$ leží mimo obrys a získá se ze svého zadání v bloku DEP. Obsahuje-li blok DEP též souřadnici Z, najede TNC nástrojem nejprve v rovině obrábění do bodu  $P_{\rm H}$  a tam v ose nástroje na zadanou výšku.

RUCN I PROVOZ	PROGRAM	ZADAT	[/EDI]	Г		
2 BLK FORM 0	0.2 X+100 V+100 Z	2+0				
3 TOOL CALL	1 Z \$3150					
4 L Z+250 R€	3 F MAX					
5 L X-20 V+8	50 R0 F MAX					
6 L Z-5 R0 F	2000					
7 END PGM NE	EU MM					
APPR LT AP	PR LN APPR CT	APPR LCT	DEP LT	DEP LN	DEP CT	DEP LC
<u></u>	×{   × }	l ∿ ∤ l	N.	<u> </u>	×1	l ∿ ∕r



6.3 <mark>Naj</mark>etí a opuštění obrysu

Souřadnice mohou být zadány absolutně nebo inkrementálně v pravoúhlých nebo polárních souřadnicích.

Při polohování z aktuální polohy k pomocnému bodu P<sub>H</sub> nekontroluje TNC, zda bude poškozen programovaný obrys. Zkontrolujte to s testovací grafikou!

Při najetí musí být prostor mezi startovacím bodem  $\mathsf{P}_{\mathsf{S}}$  a prvním bodem obrysu  $\mathsf{P}_{\mathsf{A}}$ dostatečně veliký, aby se dosáhlo programovaného posuvu při obrábění.

Z aktuální polohy do pomocného bodu P<sub>H</sub> najíždí TNC s naposledy programovaným posuvem.

### Korekce poloměru nástroje

Korekci poloměru nástroje naprogramujte současně s prvním bodem obrysu  $P_A v$  bloku APPR. Bloky DEP ruší automaticky korekci poloměru nástroje!

Najetí bez korekce poloměru nástroje: je-li v bloku APPR programováno R0, pak najíždí TNC nástrojem jako s nástrojem s R = 0 mm a korekcí poloměru RR! Tak je u funkcí APPR/DEP LN a APPR/ DEP CT definován směr, ve kterém TNC najíždí na obrys a odjíždí z obrysu.

### Najetí po přímce s tangenciálním připojením: APPR LT

TNC přejíždí nástrojem po přímce ze startovacího bodu  $\mathsf{P}_{\mathsf{S}}$  do pomocného bodu  $\mathsf{P}_{\mathsf{H}}$ . Odtamtud najíždí tangenciálně na první bod obrysu Pa po přímce. Pomocný bod  $\mathsf{P}_{\mathsf{H}}$  je ve vzdálenosti LEN od prvního bodu obrysu  $\mathsf{P}_{\mathsf{A}}.$ 

Libovolná dráhová funkce: najet do startovacího bodu S



Zahájit dialog stiskem klávesy APPR/DEP a softklávesy APPR LT:

- SOUŘADNICE prvního bodu obrysu P<sub>A</sub>
- LEN: vzdálenost pomocného bodu P<sub>H</sub> od prvního bodu obrysu P<sub>A</sub>
- KOREKCE RADIUSU pro obrábění

### Příklad NC-bloků

7 L X+40 Y+10 RO FMAX M3	Najetí na P <sub>S</sub> bez korekce poloměru nástroje
8 APPR LT X+20 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P <sub>A</sub> s korekcí RR, vzdálenost P <sub>H</sub> od P <sub>A</sub> : LEN=15
9 L X+35 Y+35	Koncový bod prvního prvku obrysu
10 L	Další prvek obrysu

ZKratka	vyznam
APPR	angl. APPRoach = najetí
DEP	angl. DEParture = vyjetí
L	angl. Line = přímka
С	angl. Circle = kruh
Т	Tangenciála (plynulý, hladný
	přechod)
N	Normála (kolmo)



### Najetí po přímce kolmo k prvnímu bodu obrysu: APPR LN

TNC najíždí nástrojem po přímce ze startovacího bodu  $\mathsf{P}_{\mathsf{S}}$  do pomocného bodu  $\mathsf{P}_{\mathsf{H}}.$  Odtud najíždí po přímce kolmo na první bod obrysu  $\mathsf{P}_{\mathsf{A}}.$  Pomocný bod  $\mathsf{P}_{\mathsf{H}}$  je ve vzdálenosti LEN od prvního bodu obrysu  $\mathsf{P}_{\mathsf{A}}.$ 

- Libovolná dráhová funkce: najet do startovacího bodu Ps
- Zahájit dialog stiskem klávesy APPR/DEP a softklávesy APPR LN:
  - APPR LN SOUŘADNICE prvního bodu obrysu PA
- DÉLKA: vzdálenost pomocného bodu P<sub>H</sub> od prvníhobodu obrysu P<sub>A</sub>

LEN zadávat vždy kladnou!

KOREKCE RADIUSU RR/RL pro obrábění

### Příklad NC-bloků

7	L	<b>X</b> +4	0	Y+10	RO FM/	AX M3				
8	A	PPR	LN	X+10	Y+20	Z-10	LEN+15	RR	F100	
9	L	X+2	20	Y+35						
10	)	L	•							



Najet do P<sub>S</sub> bez korekce poloměru nástroje P<sub>A</sub> s korekcí RR, vzdálenost P<sub>H</sub> od P<sub>A</sub>: LEN=15 Koncový bod prvního prvku obrysu Další prvek obrysu

### Najetí po kruhové dráze s tangenciálním připojením: APPR CT

TNC najíždí nástrojem po přímce ze startovacího bodu  $\mathsf{P}_{\mathsf{S}}$  do pomocného bodu  $\mathsf{P}_{\mathsf{H}}.$  Odtud najíždí po kruhové dráze, která přechází tangenciálně do prvního bodu obrysu  $\mathsf{P}_{\mathsf{A}}.$ 

Kruhová dráha z  $P_H$  do  $P_A$  je definovaná poloměrem R a středovým úhlem CCA. Smysl otáčení kruhové dráhy je dán průběhem prvního prvku obrysu.

- Libovlná dráhová funkce: najet do startovacího bodu P<sub>S</sub>
- Zahájit dialog stiskem klávesy APPR/DEP a softklávesy APPR CT :



SOUŘADNICE prvního bodu obrysu P<sub>A</sub>

RADIUS R kruhové dráhy

- Najet na stranu obrobku, která je definovaná korekcí poloměru nástroje: zadat kladné R
- Najíždět od strany obrobku ven: zadat záporné R



- STŘEDOVÝ ÚHEL CCA kruhové dráhy
- CCA zadat jen kladné
- Maximální hodnota zadání 360°
- KOREKCE RADIUSU RR/RL pro obrábění

### Příklad NC-bloků

7	L X+	40	Y+10	RO FMA	AX M3					
8	APPR	СТ	X+10	Y+20	Z-10	CCA180	R+10	RR	F100	
9	L X+	20	Y+35							
1	0 L .									

Najetí do Ps bez korekce poloměru nástroje P₄ s korekcí poloměru RR, Radius R=10 Koncový bod prvního prvku obrysu Další prvek obrysu

### Najetí po přímkovém úseku a kruhové dráze s tangenciálním připojením na obrys: APPR LCT

TNC přejíždí nástrojem po přímce ze startovacího bodu P<sub>S</sub> do pomocného bodu P<sub>H</sub>. Odtud najíždí po kruhové dráze na první bod obrysu  $P_A$ .

Kruhová dráha se připojuje tangenciálně jak na přímku  $\rm P_{S}$  –  $\rm P_{H}$  tak na první prvek obrysu. Tak je jednoznačně definována poloměrem R.

- Libovolná dráhová funkce: najet do startovacího bodu S
- Zahájit dialog stiskem klávesy APPR/DEP a softklávesy APPR LCT:
  - SOUŘADNICE prvního bodu obrysu P<sub>A</sub> APPR LCT

RADIUS R kruhové dráhy R zadat kladný

KOREKCE RADIUSU pro obrábění

### Příklad NC-bloků

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	Najet do P <sub>S</sub> bez korekce poloměru nástroje
8 APPR LCT X+10 Y+20 Z-10 R10 RR F100	P <sub>A</sub> s korekcí poloměru RR, Radius R=10
9 L X+20 Y+35	Koncový bod prvního prvku obrysu
10 L	Další prvek obrysu



Najet do P <sub>S</sub> bez korekce poloměru nástroje
P <sub>A</sub> s korekcí poloměru RR, Radius R=10
Koncový bod prvního prvku obrysu
Další prvek obrysu

### Odjetí po přímce s tangenciálním připojením: DEP LT

TNC přejíždí nástrojem po přímce z posledního bodu obrysu P<sub>F</sub> do koncového bodu P<sub>N</sub>. Přímka leží na prodloužení posledního prvku obrysu. P<sub>N</sub> se nachází ve vzdálenosti LEN od P<sub>E</sub>.

- Programovat poslední prvek obrysu s koncovým bodem P<sub>E</sub> a korekcí poloměru nástroje
- Otevřít dialog stiskem klávesy APPR/DEP a softklávesy DEP LT:



23

Příklad NC-bloků

L Y+20 RR F100

24 DEP LT LEN 12,5

25 L Z+100 FMAX M2

LEN: zadat vzdálenost koncového bodu P<sub>N</sub> od posledního prvku obrysu P<sub>F</sub>



Poslední prvek obrysu: PE s korekcí poloměru Odjet o LEN = 12,5 mm

Vyjet v Z, návrat na začátek, konec programu

### Odjetí po přímce kolmo k poslednímu bodu obrysu: DEP LN

F100

TNC odjíždí nástrojem po přímce z posledního bodu obrysu P<sub>F</sub> do koncového bodu P<sub>N</sub>. Přímka vede kolmo od posledního bodu obrysu P<sub>F</sub>. P<sub>N</sub> se nachází ve vzdálenosti LEN+poloměr nástroje od P<sub>F</sub>.

- Programovat poslední prvek obrysu s koncovým bodem P<sub>F</sub> a korekcí poloměru
- Zahájit dialog stiskem klávesy APPR/DEP a softklávesou DEP LN:



LEN: zadat vzdálenost koncového bodu P<sub>N</sub> od posledního prvku obrysu P<sub>E</sub> Důležité: zadávat LEN kladné!

### Příklad NC-bloků

23 L Y+20 RR F100	Letztes Konturelement: PE mit Radiuskorrektur
24 DEP LN LEN+20 F100	Um LEN = 20 mm senkrecht von Kontur wegfahr
25 L Z+100 FMAX M2	Z freifahren, Rücksprung, Programm-Ende



en

Х

mm

### Odjetí po kruhové dráze s tangenciálním připojením: DEP CT

TNC vyjíždí nástrojem po kruhové dráze z posledního bodu obrysu P<sub>F</sub> do koncového bodu P<sub>N</sub>. Kruhová dráha navazuje tangenciálně na poslední prvek obrysu.

- Programovat poslední prvek obrysu s koncovým bodem P<sub>F</sub> a korekcí poloměru nástroje
- Zahájit dialog stiskem klávesy APPR/DEP a softklávesy DEP LN:



RADIUS R kruhové dráhv

- Nástroj má opustit obrobek od strany, která byla definována korekcí poloměru nástroje: zadat kladné R
- Nástroj má opustit obrobek od opačné strany obrobku, která byla definována korekcí poloměru nástroje: zadat R záporné
- ► STŘE

### Příklad NC-bloků 23 L Y+20 RR F

STŘEDOVÝ ÚHEL CCA kruhové dráhy	
Příklad NC-bloků	
23 L Y+20 RR F100	Poslední prvek obrysu: PE s korekcí poloměru
24 DEP CT CCA 180 R+10 F100	Středový úhel =180°, poloměr kruh. dráhy=10
25 L Z+100 FMAX M2	Vyjet Z, návrat na začátek, konec programu

Υ

20

PN

**R**0

### Vyjetí po kruhové dráze s tangenciálním připojením na obrys a přímkový úsek: DEP LCT

TNC odjíždí nástrojem po kruhové dráze z posledního bodu obrysu P<sub>F</sub> do pomocného bodu P<sub>H</sub>. Odtud odjíždí po přímce do koncového bodu P<sub>N</sub>. Poslední prvek obrysu a přímka z P<sub>H</sub> – P<sub>N</sub> mají tangenciální přechody s kruhovou dráhou. Tak je kruhová dráha jednoznačně definována poloměrem R.

- Programovat poslední prvek obrysu s koncovým bodem P<sub>E</sub> a korekcí poloměru nástroje
- Zahájit dialog stiskem klávesv APPR/DEP a softklávesv DEP LN:



RADIUS R kruhové dráhy. Zadat R kladný



### Příklad NC-bloků

23 L Y+20 RR F100	Poslední prvek obrysu: PE s korekcí poloměru
24 DEP LCT X+10 Y+12 R+8 F100	Souřadnice P <sub>N</sub> , poloměr kruhové dráhy = 10 mm
25 L Z+100 FMAX M2	Vyjetí v Z, návrat na začátek, konec programu

RR

RR

### 6.4 Dráhové pohyby – pravoúhlé souřadnice

### Přehled dráhových funkcí

Funkce	Klávesa dráhové funkce	Pohyb nástroje	Požadovaná zadání
Přímka L angl.: Line		Přímka	Souřadnice koncového bodu přímky
Zkosení <b>CHF</b> angl.: <b>CH</b> am <b>F</b> er	CHF <sub>Q</sub> c:L_q	Úkos mezi dvěma přímkami	Délka zkosení
Střed kruhu CC; angl.: Circle Cente	er ec	Žádný	Souřadnice středu kruhu popř. pólu
Kruhový oblouk C angl.: Circle		Kruhová dráha okolo středu kruhu CC do koncového bodu kruhového oblouku	Souřadnice koncového bodu kruhu, smysl otáčení
Kruhový oblouk <b>Cl</b> angl.: <b>C</b> ircle by <b>R</b> a	<b>ع</b> dius	Kruhová dráha s určitým poloměrem	Souřadnice koncového bodu kruhu, poloměr kruhu, smysl otáčení
Kruhový oblouk Cl angl.: Circle Tange	r crj	Kruhová dráha s tangenciálním připojením na předchozí prvek obrysu	Souřadnice koncového bodu kruhu
Zaoblení rohu RNI angl.: RouNDing o	of Corner	Kruhová dráha s tangenciálním připojením na předchozí a následující prvek obrysu	Rohový poloměr R

# 6.4 Dráhové pohyb<mark>y – p</mark>ravoúhlé souřadnice

Х

60

### Přímka L

TNC přejíždí nástrojem po přímce z jeho aktuální polohy do koncové ho bodu přímky. Startovací bod je koncový bod předchozího bloku.



- Zadat SOUŘADNICE koncového bodu přímky
- Je-li potřeba:
- ▶ KOREKCE RADIUSU RL/RR/R0
- ▶ POSUV F
- ▶ PŘÍDAVNÁ FUNKCE M

### Příklad NC-bloků

### 7 L X+10 Y+40 RL F200 M3

- 8 L IX+20 IY-15
- 9 L X+60 IY-10

### Převzít aktuální polohu

Přímkový blok (L-blok) můžete generovat též stiskem klávesy "převzetí aktuální polohy":

- Najeďte v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ nástrojem na polohu, která má být převzata
- Změnit obrazovkovou indikaci na PROGRAM ZADAT/EDIT
- Zvolit programový blok, za který má být vložen L-blok



Sitsknout klávesu "převzetí aktuální polohy": TNC vygeneruje L-blok se souřadnicemi aktuální polohy

### Vložení zkosení CHF mezi dvě přímky

Rohy obrysů, které vzniknou průsečíkem dvou přímek, můžete opatřit úkosem.

- V přímkových blocích před a za blokem CHF programujte vždy obě souřadnice roviny, ve které má být zkosení porovedeno
- Korekce poloměru nástroje před a za blokem CHF musí být stejné
- Zkosení musí být s aktuálním nástrojem proveditelné



DÉLKA ZKOSENÍ HRANY: zadat délku zkosení

Dbejte na odkazy na následující stránce!



Y

2

0

20

10

40

### Příklad NC-bloků

7	L X+0 Y·	+30 RL	F300 M3	}		
8	L X+40	IY+5				
9	CHF 12					
10	L IX+5	Y+0				
9 10	CHF 12 L IX+5	Y+0				

Obrys nesmí začínat blokem CHF! Zkosení je provedeno jen v rovině obrábění. Posuv při frézování odpovídá předtím programovanému posuvu. Na zkosením oříznutý roh nebude najeto.

### Střed kruhu CC

Střed kruhu definujete pro kruhové dráhy, které programujete s klávesou C (kruhová dráha C). K tomu

- zadejte pravoúhlé souřadnice středu kruhu nebo
- převezměte naposledy programovanou polohu nebo
- převzít souřadnice stiskem klávesy "převzetí aktuální polohy"



SOUŘADNICE CC: zadat souřadnice pro střed kruhu nebo

pro převzetí naposledy programované polohy: nezadávat žádné souřadnice

### Příklad NC-bloku

### 5 CC X+25 Y+25

### nebo

### 10 L X+25 Y+25

### 11 CC

Programové řádky 10 a 11 se nevztahují k obrázku.

### Platnost

Střed kruhu zůstane definován tak dlouho, dokud nenaprogramujete nový střed kruhu. Střed kruhu můžete definovat též pro přídavné osy U, V a W.

### Inkrementální zadání středu kruhu CC

Inkrementálně zadané souřadnice středu kruhu se vztahují vždy k naposledy programované poloze nástroje.





6.4 Dráhové pohyb<mark>y – p</mark>ravoúhlé souřadnice

S CC označíte polohu jako střed kruhu: nástroj nenajíždí do této polohy.

Střed kruhu je současně pólem pro polární souřadnice.

### Kruhová dráha C okolo středu kruhu CC

Nadefinujte střed kruhu CC předtím než programujete kruhovou dráhu C. Naposledy programovaná poloha nástroje před blokem C je startovacím bodem kruhové dráhy.

Najet nástrojem do startovacího bodu kruhové dráhy



°°°

Zadat SOUŘADNICE středu kruhu

SOUŘADNICE koncového bodu kruhového oblouku

SMYSL OTÁČENÍ DR

Je-li potřeba:

- POSUV F
- ▶ PŘÍDAVNÁ FUNKCE M

### Příklad NC-bloku

5 CC X+25 Y+25 6 L X+45 Y+25 RR F200 M3 7 C X+45 Y+25 DR+

### Plný kruh

Programujte pro koncový bod stejné souřadnice jako pro startovací blok.

Startovací a koncový bod kruhového pohybu musí ležet na kruhové dráze.

Tolerance zadání: až 0,016 mm (volitelná přes MP7431)





### Kruhová dráha CR s definovaným poloměrem

Nástroj přejíždí po kruhové dráze s poloměrem R.



- Zadat SOUŘADNICE koncového bodu kruhového oblouku
- RADIUS R Pozor: Znaménko definuje velikost kruhového oblouku!
- SMYSL OTÁČENÍ DR Pozor: Znaménko definuje konkávní nebo konvexní zakřivení!

Je-li potřeba:

- POSUV F
- PŘÍDAVNÁ FUNKCE M

### Plný kruh

Plný kruh naprogramujete dvěma CR-bloky po sobě:

Koncový bod prvního půlkruhu je startovacím bodem druhého. Koncový bod druhého půlkruhu je startovacím bodem prvního. Viz obrázek vpravo nahoře.

### Středový úhel CCA a poloměr kruhového oblouku R

Startovací bod a koncový bod na obrysu lze vzájemně spojit čtyřmi různými kruhovými oblouky se stejným poloměrem:

Menší kruhový oblouk: CCA<180° Poloměr má kladné znaménko R>0

Větší kruhový oblouk: CCA>180° Poloměr má záporné znaménko R<0

Pomocí smyslu otáčení definujete, zda je kruhový oblouk zakřiven vně (konvexně) nebo dovnitř (konkávně):

Konvexně: smysl otáčení DR- (s korekcí poloměru nástroje RL)

Konkávně: smysl otáčení DR+ (s korekcí poloměru nástroje RL)

### Příklad NC-bloků

Viz obrázek vpravo uprostřed a dole.

10 L X+40 Y+40 RL F200 M3

11 CR X+70 Y+40 R+20 DR- (Oblouk 1)

nebo

11 CR X+70 Y+40 R+20 DR+ (Oblouk 2) nebo

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR- (Oblouk 3) nebo

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR+ (Oblouk 4)

Dbejte na odkazy na následující stránce!







6.4 Dráhové pohyb<mark>y – p</mark>ravoúhlé souřadnice

Vzdálenost startovacího a koncového bodu kruhového oblouku nesmí být větší než průměr kruhu.

Maximální poloměr činí 99,9999 m.

Jsou podporovány rotační osy A, B a C.

### Kruhová dráha CT s tangenciálním připojením

Nástroj přejíždí po kruhovém oblouku, který je připojen tangenciálně k předtím programovanému prvku obrysu.

Přechod "tangenciální", pokud na průsečíku prvků obrysu nevznikne zlomový nebo rohový bod, prvky obrysu tedy přechází spojitě jeden v druhý.

Prvek obrysu, ke kterému je kruhový oblouk tangenciálně připojen, programujte přímo před blokem CT. K tomu jsou potřeba nejméně dva polohovací bloky



Zadat SOUŘADNICE koncového bodu kruhového oblouku

Je-li potřeba:

- POSUV F
- ▶ PŘÍDAVNÁ FUNKCE M

### Příklad NC-bloků

7	L	X+0	Y+25	RL	F300	Μ3	
8	L	X+2	5 Y+3	0			
9	C 1	ΓX+	45 Y+	20			
1	) L	. Y+	0				



Blok CT a předtím programovaný prvek obrysu by měly obsahovat obě souřadnice roviny, ve které má být kruhový oblouk proveden!



### Zaoblení rohů RND

Funkce RND zaobloje rohy obrysu.

Nástroj přejíždí po kruhové dráze, která je tangenciálně připojena jak k předchozímu, tak i k následujícímu prvku obrysu.

Kružnice zaoblení musí být s vyvolaným nástrojem proveditelná.



RADIUS ZAOBLENÍ: zadat poloměr kruhového oblouku

POSUV pro zaoblení rohu

### Příklad NC-bloků

5	L X+10	Y+40 F	RL F300	M3
6	L X+40	Y+25		
7	RND R5	F100		
8	L X+10	Y+5		



Předcházející a následující prvek obrysu by měly obsahovat obě souřadnice roviny, ve které je provedeno zaoblení rohu.

Do rohového bodu nebude najeto.

Posuv programovaný v bloku RND je účinný pouze v tomto RND bloku. Potom je opět platný posuv, programovaný před blokem RND.

Blok RND lze využít i pro měkké najetí na obrys, pokud nemají být použity funkce najetí na obrys APPR.

### Příklad: Přímkový pohyb a zkosení kartézsky



O BEGIN PGM LINEAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru pro grafickou simulaci brábění
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Definice nástroje v programu
4 TOOL CALL 1 Z S4000	Vyvolání nástroje s osou vřetena a s otáčkami vřetena
5 L Z+250 R0 F MAX	Vyjetí nástrojem v ose vřetena rychloposuvem FMAX
6 L X-10 Y-10 R0 F MAX	Předpolohování nástroje
7 L Z-5 RO F1000 M3	Najetí na obráběcí hloubku s posuvem F = 1000 mm/min
8 APPR LT X+5 Y+5 LEN10 RL F300	Najetí na bod 1 obrysu po přímce s tangenciálním připojením
9 L Y+95	Najetí na bod 2
10 L X+95	Bod 3: první přímka pro roh 3
11 CHF 10	Programování zkosení s délkou 10 mm
12 L Y+5	Bod 4: druhá přímka pro roh 3, první přímka pro roh 4
13 CHF 20	Programovat zkosení s délkou 20 mm
14 L X+5	Najet na poslední bod obrysu 1, druhá přímka pro roh 4
15 DEP LT LEN10 F1000	Opuštění obrysu po přímce s tangenciálním připojením
16 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástroje, konec programu
17 FND PGM LTNFAR MM	

### Příklad: Kruhové pohyby kartézsky



O BEGIN PGM CIRCULAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru pro grafickou simulaci brábění
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Definice nástroje v programu
4 TOOL CALL 1 Z S4000	Vyvolání nástroje s osou vřetena a otáčkami vřetena
5 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem v ose vřetena rychloposuvem FMAX
6 L X-10 Y-10 RO F MAX	Předpolohování nástroje
7 L Z-5 RO F1000 M3	Najetí na hloubku obrábění s posuvem F = 1000 mm/min
8 APPR LCT X+5 Y+5 R5 RL F300	Najet na bod 1 obrysu po kruhové dráze s
	tangenciálním připojením
9 L Y+85	Bod 2: první přímka pro roh 2
10 RND R10 F150	Vložit poloměr s R = 10 mm, posuv: 150 mm/min
11 L X+30	Najet do bodu 3: startovací bod kruhu s CR
12 CR X+70 Y+95 R+30 DR-	Najet do bodu 4: koncový bod kruhu s CR, poloměr 30 mm
13 L X+95	Najet do bodu 5
14 L Y+40	Najet do bodu 6
15 CT X+40 Y+5	Najet do bodu 7: koncový bod kruhu, kruhový oblouk s
	tangenciálním připojením k bodu 6, TNC vypočítá sám poloměr
16 L X+5	Najetí na poslední bod obrysu 1
17 DEP LCT X-20 Y-20 R5 F1000	Opuštění obrysu po kruhové dráze s tangenciálním připojením
18 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjet nástrojem, konec programu
19 END PGM CIRCULAR MM	



0	BEGIN PGM C-CC MM	
1	BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru
2	BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3	TOOL DEF 1 L+0 R+12,5	Definice nástroje
4	TOOL CALL 1 Z S3150	Vyvolání nástroje
5	CC X+50 Y+50	Definice středu kruhu
6	L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástroje
7	L X-40 Y+50 R0 F MAX	Předpolohování nástroje
8	L Z-5 RO F1000 M3	Najetí na obráběcí hloubku
9	APPR LCT X+0 Y+50 R5 RL F300	Najetí do startovacího bodu kruhu po kruhové dráze s
		angenciálním
10	C X+O DR-	připojením
11	DEP LCT X-40 Y+50 R5 F1000	Najetí do koncového bodu kruhu (=startovací bod kruhu)
		Opuštění obrysu po kruhové dráze s tangenciálním připojením
12	L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
13	FND PGM CCC MM	
### 6.5 Dráhové pohyby–polární souřadnice

S polárními souřadnicemi nadefinujete polohu pomocí úhlu PA a vzdálenosti PR od předtím definovaného pólu CC. Viz "4.1 Základy".

Polární souřadnice použijete s výhodou u:

- poloh na kruhových obloucích
- výkresů obrobků s úhlovými údaji, např. u roztečné kružnice

Funkce	Klávesy dráhových funkcí	Pohyb nástroje	Požadovaná zadání
Přímka <b>LP</b>	₽ + P	Přímka	Polární poloměr, polární úhel koncového bodu
Kruhový oblouk <b>C</b>	р <u>у</u> с + Р	Kruhová dráha okolo středu kruhu/ pólu CC do konc. bodu kruh.oblouku	Polární úhel bodu kruhu, smysl otáčení
Kruhový oblouk <b>C</b>		Kruhová dráha s tangenc. připojením na předchozí prvek obrysu	Polární poloměr, polární úhel koncového bodu kruhu
Šroubovice (helix	) ( <sup>3</sup> ) <sup>c</sup> + P	Spojení kruhové dráhy s dráhou po přímce	Polární poloměr, polární úhel konc. bodu kruhu, souřadnice koncového bodu v ose nástroje

### Přehled dráhových funkcí s polárními souřadnicemi

### Počátek polárních souřadnic: Pól CC

Pól CC můžete definovat v libovolném místě programu obrábění, dříve než zadáte polohy v polárních souřadnicích. Při definici pólu postupujte stejně jako při programování středu kruhu CC.

¢ CC SOUŘADNICE CC: zadat pravoúhlé souřadnice pólu nebo

Pro převzení naposledy programované polohy: nezadat žádné souřadnice



## 6.5 Dráhové poh<mark>yby</mark> – polární souřadnice

### Přímka LP

Nástroj přejíždí po přímce ze své aktuální polohy do koncového bodu přímky. Startovací bod je koncovým bodem předcházejícího bloku.



POLÁR.SOUŘADNICE-RADIUS PR: zadat vzdálenost koncového bodu přímky od pólu CC

POLÁR.SOUŘADNICE-ÚHEL PA: úhlová poloha koncového bodu přímky mezi –360° a +360°

Znaménko PA je definováno pomocí úhlové vztažné osy:

Úhel od úhlové vztažné osy k PR proti smyslu otáčení hodin.ruček: PA>0 Úhel od úhlové vztažné osy k PR ve smyslu otáčení hodin.ruček: PA<0



### Příklad NC-bloků

12	00	X+45	Y+25			
13	LP	PR+30	PA+0	RR	F300	Μ3
14	LP	PA+60				
15	LP	IPA+6	0			
16	LP	PA+18	0			

### Kruhová dráha CP okolo pólu CC

Polární souřadnice-radius PR je současně poloměrem kruhového oblouku. PR je definován vzdáleností startovacího bodu od pólu CC. Naposledy programovaná poloha nástroje před blokem CP je startovacím bodem kruhové dráhy.



POLÁR.SOUŘADNICE-ÚHEL PA: úhlová poloha koncového bodu kruhové dráhy mezi –5400° a +5400°

SMYSL OTÁČENÍ DR

### Příklad NC-bloků

18	C C	X+25 Y+25			
19	LP	PR+20 PA+0	RR	F250	M 3
20	СР	PA+180 DR+			





### Kruhová dráha CTP s tangenciálním připojením

Nástroj přejíždí po kruhové dráze , která se tangenciálně připojuje k předcházejícímu prvku obrysu.



- POLÁR.SOUŘADNICE-RADIUS PR: vzdálenost koncového bodu kruhové dráhy od pólu CC
  - POLÁR.SOUŘADNICE-ÚHEL PA: úhlová poloha koncového bodu kruhové dráhy

### Příklad NC-bloků

12	CC X+40 Y+35	
13	L X+0 Y+35 RL F250	M3
14	LP PR+25 PA+120	
15	CTP PR+30 PA+30	
16	L Y+0	



Pól CC není středem kruhu obrysu!

### **Šroubovice (helix)**

Šroubovice vznikne proložením kruhového pohybu a lineárního pohybu kolmo ke kruhovému. Kruhovou dráhu programujte v hlavní rovině.

Dráhové pohyby pro šroubovici můžete programovat pouze v polárních souřadnicích.

### Použití

- Vnitřní a vnější závity s velkým průměrem
- Mazací drážky

### Výpočet šroubovice

K programování potřebujete inkrementální údaj celkového úhlu, který projede nástroj po šroubovici a celkovou výšku šroubovice.

### Pro výpoèet ve smìru frézování zdola nahoru platí:

Počet závitů n	Počet závitů + přeběh závitů na začátku a konci závitu
Celková výška h	Stoupání P x počet závitů n
Inkrementální	Počet závitů x 360°
celkový úhel IPA	
Počáteční úhel IPA	Úhel pro začátek závitu + úhel pro
	přeběh závitu
Počáteční souřadnice Z	Stoupání P x (počet závitů + přeběh na
	začátku závitu)



### Tvar šroubovice

Tabulka popisuje vztah mezi směrem obrábění, smyslem otáčení a korekcí poloměru nástroje pro určité tvary dráhy.

Vnitřní závit	Směr obrábění	Smysl ot.	Korekce polom.
pravochodý	Z+	DR+	RL
levochodý	Z+	DR-	RR
pravochodý	Z–	DR-	RR
levochodý	Z-	DR+	RL
Vnější závit			
pravochodý	Z+	DR+	RR
levochodý	Z+	DR-	RL
pravochodý	Z-	DR-	RL
levochodý	Z-	DR+	RR

### Programování šroubovice

Smysl otáčení DR a inkrementální celkový úhel IPA zadávejte se stejným znaménkem, jinak může jet nástroj po špatné dráze.

Pro celkový úhel IPA můžete zadat hodnotu od –5400° do +5400°. Pokud má závit více jak 15 chodů, pak programujte šroubovici s opakováním části programu (viz "9.2 Opakování části programu")



POLÁR.SOUŘADNICE-ÚHEL: zadat celkový inkrementální úhel, který nástroj projede po šroubovici. Po zadání úhlu zvolte osu nástroje s klávesou pro volbu osy.

- Zadat inkrementálně SOUŘADNICI pro výšku šroubovice
- Smysl otáčení DR Šroubovice ve smyslu pohybu hodin.ruček: DR– Šroubovice proti smyslu pohybu hodin.ruček: DR+
- KOREKCE RADIUSU RL/RR/R0 Zadat korekci poloměru nástroje podle tabulky

### Příklad NC-bloku

12	CC X+40 Y+25
13	Z+0 F100 M3
14	LP PR+3 PA+270
15	CP IPA-1800 IZ+5 DR- RL F50



### Příklad: Pohyb po přímce polárně



O BEGIN PGM LINEARPO MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+7,5	Definice nástroje
4 TOOL CALL 1 Z S4000	Vyvolání nástroje
5 CC X+50 Y+50	Definice vztažného bodu pro polární souřadnice
6 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástroje
7 LP PR+60 PA+180 RO F MAX	Předpolohování nástroje
8 L Z-5 R0 F1000 M3	Najetí na hloubku obrábění
9 APPR PLCT PR+45 PA+180 R5 RL F250	Najet na bod 1 obrysu po kružnici s
	tangenciálním připojením
10 LP PA+120	Najet do bodu 2
11 LP PA+60	Najet do bodu 3
12 LP PA+0	Najet do bodu 4
13 LP PA-60	Najet do bodu 5
14 LP PA-120	Najet do bodu 6
15 LP PA+180	Najet do bodu 1
16 DEP PLCT PR+60 PA+180 R5 F1000	Opuštění obrysu po kružnici s tangenciálním připojením
17 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástroje, konec programu
18 END PGM LINEARPO MM	



0	BEGIN PGM HELIX MM	
1	BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru
2	BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3	TOOL DEF 1 L+0 R+5	Definice nástroje
4	TOOL CALL 1 Z S1400	Vyvolání nástroje
5	L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástroje
6	L X+50 Y+50 R0 F MAX	Předpolohování nástroje
7	CC	Převzetí poslední programované polohy jako pólu
8	L Z-12,75 RO F1000 M3	Najet na hloubku obrábění
9	APPR PCT PR+32 PA-180 CCA180 R+2	Najet na obrys s tangenciálním
	RL F100	připojením
10	CP IPA+3240 IZ+13,5 DR+ F200	Jet po šroubovici
11	DEP CT CCA180 R+2	Opuštění obrysu po kružnici s tangenciálním připojením
12	L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástroje, konec programu
13	END PGM HELIX MM	

Wenn Sie mehr als 16 Gänge fertigen müssen:

8 L Z-12.75 R0 F1000	
9 APPR PCT PR+32 PA-180 CCA180 R+2 RL F100	
10 LBL 1	Začátek opakování části programu
11 CP IPA+360 IZ+1,5 DR+ F200	Zadat stoupání přímo jako hodnotu IZ
12 CALL LBL 1 REP 24	Počet opakování (chodů)
13 DEP CT CCA180 R+2	

### 6.6 Dráhové pohyby – volné programování obrysu FK

### Základy

Výkresy obrobků, které nejsou okótovány vhodně pro tvorbu NC programu, často obsahují údaje o souřadnicích, které však nemůžete zadat pomocí šedých dialogových kláves. Tak se mohou např.

- nacházet známé souřadnice na prvku obrysu nebo v jeho blízkosti,
- údaje souřadnic vztahovat k jinému prvku obrysu nebo
- jsou známy údaje o směru a údaje o průběhu obrysu.

Takové zadání naprogramujete přímo pomocí volného porogramování obrysu FK. TNC vypočte obrys ze známých souřadnic a podporuje programovací dialog s interaktivní FK-grafikou. Obrázek vpravo nahoře ukazuje kótování, které zadáte nejjedoduššeji promocí FK-programování.

### Grafika FK-programování

S neúplnými údaji souřadnic se často nedá jednoznačně definovat obrys obrobku. V tomto případě zobrazí TNC různá řešení v FKgrafice a vy zvolíte to správné. FK-grafika zobrazuje obrys obrobku v různých barvách:

bílá	prvek obrysu je určen jednoznačně
zelená	zadané údaje připouští více řešení; vy zvolíte to správné
červená	zadané údaje nedefinují ještě dostatečně prvek obrvsu: zadeite ještě další údaje

Pokud zadané údaje vedou k více řešením a prvek obrysu je zobrazen zeleně, zvolte správný obrys následovně:



stisknout softklávesu SHOW tolikrát, až je prvek obrysu zobrazen správně



zobrazený prvek obrysu odpovídá výkresu: definovat iei stiskem softklávesv FSELECT

Zeleně znázorněné prvky obrysu byste měli co nejříve nadefinovat s FSELECT, aby se zamezilo víceznačnosti pro následující prvky obrysu.





Pokud ještě nechcete definovat zeleně znázorněné obrysy, pak stiskněte softklávesu EDIT, pro pokračování v FK-dialogu.

Váš výrobce stroje může nadefinovat jiné barvy pro FK-grafiku.

NC-bloky z programu, které jsou vyvolány s PGM CALL, zobrazí TNC v jiných barvách.

### Zahájení FK-dialogu

Během zadání programu obrábění zobrazuje TNC softklávesy, se kterými zahájíte FK-dialog: viz tabulka vpravo.

Pokud zahájíte FK-dialog s těmito softklávesami, pak zobrazí TNC další lištu softkláves, s nimiž můžete zadat známé souřadnice, údaje o směrech a údaje o průběhu obrysu.

### Dbejte následujících předpokladů pro FKprogramování

Prvky obrysu můžete s volným programováním obrysu programovat pouze v rovině obrábění. Rovinu obrábění nadefinujete v prvním bloku BLK-FORM programu obrábění.

Zadejte pro každý prvek obrysu údaje, které máte k dispozici. Naprogramujte rovněž údaje v každém bloku, které se nemění: nenaprogramované údaje platí jako neznámé!

Q-parametry nejsou přípustné.

Pokud v programu kombinujete konvenční a volné programování obrysu, pak musí být každý úsek FK určen jednoznačně.

TNC potřebuje pevný bod, z kterého jsou prováděny výpočty. Naprogramujte těsně před úsekem FK-programu s šedými dialogovými klávesami polohu, která obsahuje obě souřadnice roviny obrábění. V tomto bloku neprogramovat žádné Q-parametry.

Pokud je prvním blokem v úseku FK-programu blok FCT nebo FLT, pak musíte pomocí šedých dialogových kláves naprogramovat nejmnéně dva NC-bloky, kterými je jednoznačně určen směr nájezdu.

Úsek FK-programu nesmí začínat přímo za značkou LBL.

	-
Prvek obrysu	Softklávesa
Přímka s tangenciálním připc	ojením
Přímka bez tangenciálního pì	ŕipojení <sup>FL</sup>
Kruhový oblouk s tangenc. p	řipojením
Kruhový oblouk bez tangenc	. připojení

### Volné programování přímek



 Zahájit dialog pro volně programovanou přímku: stisknout softklávesu FL. TNC zobrazí další softklávesy – viz tabulka vpravo

Pomocí těchto softkláves zadat do bloku všechny známé údaje. FK-grafika zobrazuje červeně programovaný obrys, dokud zadávané údaje nedostačují. Více řešení zobrazuje zeleně. Viz "Grafika volného programování obrysu".

Příklady NC-bloků viz následující stránka.

### Přímka s tangenciálním připojením

Pokud přímka navazuje tangenciálně na jiný prvek obrysu, zahajte dialog se sotfklávesou FLT:



FC

- Zahájit dialog: stisknout softklávesu FLT
- Pomocí softkláves (tabulka vpravo) zadat do bloku všechny známé údaje

Známé údaje	Softklávesa
Souřadnice X koncového bodu přím	ky
Souřadnice Y koncového bodu přím	ky <sup>†</sup>
Polární souřadnice poloměru	PR +
Polární souřadnice úhlu	PA
Délka přímky	LEN
Směrnice přímky	RN
Začátek/konec uzavřeného obrysu	

Závislost na jiných blocích viz oddíl "Relativní vztahy"; pomocné body viz oddíl "Pomocné body" v této podkapitole.

Přímá zadání ke kruhové dráze So	ftklávesa
Souřadnice X konc. bodu kruhové dráhy	× ×
Souřadnice Y konc. bodu kruhové dráhy	ţ
Polární souřadnice poloměru	PR +
Polární souřadnice úhlu	PA
Smysl otáčení kruhové dráhy	DR (- +)
Poloměr kruhové dráhy	R
Úhel od vodící osy ke koncovému bodu kruhu	

### Volné programování kruhových drah

- Zahájit dialog pro volné programování kruhového oblouku: stisknout softklávesu FC; TNC zobrazí softklávesy pro přímé zadání kruhové dráhy nebo zadání středu kruhu; viz tabulka vpravo
  - Pomocí těchto softkláves zadat do bloku všechny známé údaje: FK-grafika zobrazuje červeně programovaný obrys, dokud zadávané údaje nedostačují. Více řešení zobrazuje zeleně. Viz "Grafika volného programování obrysu".

### Kruhová dráha s tangenciálním připojením

Pokud kruhová dráha navazuje tangenciálně na jiný prvek obrysu, zahajte dialog se softklávesou FCT:



Zahájit dialog: stisknout softklávesu FLT

Pomocí softkláves (tabulka vpravo) zadat do bloku všechny známé údaje

### Úhel sklonu kruhové dráhy

Úhel sklonu AN kruhové dráhy je úhel tangenty začátku kruhové dráhy. Viz obrázek vpravo.

### Délka sečny kruhové dráhy

Délka sečny kruhové dráhy je délka LEN kruhového oblouku. Viz obrázek vpravo.

### Střed volně programovaných kruhů

Pro volně programované kruhové dráhy vypočítá TNC z vašich zadání jeden střed. Tak můžete též pomocí volného programování naprogramovat plný kruh v jednom bloku.

Konvenčně programovaný nebo vypočtený střed kruhu není v novém úseku FK-programu nadále efektivní jako pól nebo jako střed kruhu: pokud se konvenčně programované polární souřadnice vztahují k pólu, který jste předtím nadefinovali v bloku CC, pak znovu nadefinujte tento pól s blokem FPOL.

FPOL zůstává efektivní až do dalšího bloku s FPOL a je definován v pravoúhlých souřadnicích.

### Příklad NC-bloku pro FL, FPOL a FCT

7	FPOL X+20	) Y+30
8	FL IX+10	Y+20 RR F10
9	FCT PR+15	IPA+30 DR+ R1

Viz obrázek vpravo dole.

Zadání ke středu kruhu	Softklávesa
Souřadnice X středu kruhu	ссж
Souřadnice Y středu kruhu	ссv - <del>ф</del> -
Polární souřadnice poloměru středu kruhu	CC ++
Polární souřadnice úhlu středu kruhu	PA +

Závislost na jiných blocích viz oddíl "Relativní vztahy"; pomocné body viz oddíl "Pomocné body" v této podkapitole.





### Pomocné body

Jak pro volně programované přímky, tak i pro kruhové dráhy můžete zadat souřadnice pro pomocné body na nebo vedle obrysu. K dispozici jsou softklávesy, jakmile jste zahájili FK-dialog stiskem softklávesy FL, FLT, FC nebo FCT.

### Pomocné body pro přímku

Pomocné body se nachází na přímkách nebo na prodloužení přímky: viz tabulka vpravo nahoře.

Pomocné body se nachází ve vzdálenosti D od přímky: viz tabulka vpravo uprostřed.

### Pomocné body pro kruhovou dráhu

Pro kruhovou dráhu můžete zadat 1,2 nebo 3 pomocné body na obrysu: viz tabulka vpravo dole.

### Příklad NC-bloků

13FCDR-R10P1X+42.929P1Y+60.07114FLTAN-70PDX+50PDY+53D10

Viz obrázek vpravo dole.

## Pomocné body na přímceSoftklávesaSouřadnice X pomocného<br/>bodu P1 nebo P2Image: Provense metho<br/>podu P1 nebo P2Souřadnice Y pomocného<br/>bodu P1 nebo P2Image: Provense metho<br/>podu P1 nebo P2Pomocné body vedle přímkySoftklávesaSouřadnice X pomocného boduImage: Provense metho<br/>poduSouřadnice Y pomocného boduImage: Provense metho<br/>poduSouřadnice X pomocného boduImage: Provense metho<br/>provense methoSouřadnice Y pomocného boduImage: Provense metho<br/>provense methoVzdálenost pomocného bodu od přímkyImage: Provense metho

### Pomocné body na kruhové dráze Softklávesa

Souřadnice X pomocného bodu P1, P2 nebo P3

_	$\sim$	
	( <sup>P2X</sup> )	( <sub>P3X</sub> )
	$\sim$	$\sim$

P1X

Souřadnice Y pomocného	(P1)
bodu P1, P2 nebo P3	

Souřadnice pomocného bodu vedle kruhové dráhy

Vzdálenost pomocného bodu	
od kruhové dráhy	



### Relativní vztahy

Relativní vztahy jsou zadání, která se vztahují k jinému prvku obrysu. Softklávesy a programová slova pro relativní vztahy začínají písmenem "**R**". Obrázek vpravo znázorňuje kóty, které byste měli naprogramovat jako relativní vztahy.

Souřadnice a úhel relativních vztahů programujte vždy **inkrementálně**. Navíc zadejte číslo bloku prvku obrysu, ke kterému chcete vztahovat.

Prvek obrysu, jehož číslo bloku zadáte, nesmí být více jak 64 polohovacích bloků před blokem, ve kterém chcete programovat vztah.

Pokud smažete blok, ke kterému jste se vztahovali, pak vypíše TNC chybové hlášení. Změňte program předtím, než smažete tento blok.

Relativní vztahy pro volnì progr. pøímku	Softklávesa
Souřadnice vztažená ke koncovému bodu bloku N	RXN RYN
Změna polární souřadnice poloměru oproti bloku N	RPRN
Změna polární souřadnice úhlu oproti bloku N	RPAN
Úhel mezi přímkou a jiným prvkem obrysu	RANIN
Přímka rovnoběžná s jiným prvkem obrysu	PARN
Vzdálenost přímky od rovnoběžného prvku obrysu	

### Relativní vztahy pro souřadnice kruhové dráhy Softklávesa

Souřadnice vztažená ke koncovému bodu bloku N	RXM
Změna polární souřadnice poloměru oproti bloku N	RPRN
Změna polární souřadnice úhlu oproti bloku N	RPAN
Úhel mezi tangentou začátku kruhového oblouku a jiným prvkem obrysu	RAN

Relativní vztahy pro souřadnice středu kruhu	<b>Softklávesa</b>
Souřadnice CC vztažené ke koncovému	RCCXIN
	RCCV
Změna polární souřadnice poloměru proti bloku N	RCCPR
Změna polární souřadnice úhlu proti bloku N	RCCPAIN

### Příklad NC-bloků

Známé souřadnice vztažené k bloku N. Viz obrázek vpravo nahoře:

12	FPOL X+10 Y+10
13	FL PR+20 PA+20
14	FL AN+45
15	FCT IX+20 DR- R20 CCA+90 RX 13
16	FL IPR+35 PA+0 RPR 13
Zná Viz	mý směr a vzdálenost prvku obrysu vztažené k bloku N. obrázek vpravo uprostřed.

17	FL LEN 20	AN+15
18	FL AN+105	LEN 12.5
19	FL PAR 17	DP 12.5
20	FSELECT 2	
21	FL LEN 20	IAN+95
22	FL IAN+220	RAN 18

Známé souřadnice středu kruhu vztažené k bloku N. Viz obrázek vpravo dole.

12	FL	X+10	Y+1	0 RI	-				
13	FL								
14	FL	X+18	Y+3	5					
15	FL								
16	FL								
17	FC	DR- R	10 CC	A+0	ICCX+20	ICCY-15	RCCX12	RCCY14	







# 6.6 Dráhové pohyby – volné <mark>prog</mark>ramování obrysu FK

### Uzavřené obrysy

Se softklávesou CLSD označíte začátek a konec uzavřeného obrysu. Tak se zredukuje počet možných řešení pro poslední prvek obrysu.

CLSD zadejte navíc k jinému zadání obrysu.

### Konverze FK-programů

FK-program překonvertujete ve správě programů do programu v popisném dialogu:

- ▶ Vyvolat správu programu a nechat zobrazit soubory.
- Světlé pole přesunout na soubor, který chcete zkonvertovat.



Stisknout softklávesu MORE FUNCTIONS a pak CONVERT FK->H. TNC převede všechny FK-bloky na bloky v popisném dialogu.

Středy kruhů, které jste zadali před úsekem FK-programu, musíte v převedeném programu případně znova nadefinovat. Otestujte váš program obrábění po konverzi dříve, než jej provedete.



### Příklad: FK-programování 1



BEGIN PGM FK1 MM	
BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru
BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
T00L DEF 1 L+0 R+10	Definice nástroje
TOOL CALL 1 Z S500	Vyvolání nástroje
L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem
L X-20 Y+30 R0 F MAX	Předpolohování nástroje
L Z-10 RO F1000 M3	Najetí na hloubku obrábění
APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Najetí na obrys po kružnici tangenciálním připojením
FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	Úsek FK-programu:
FLT	Ke každému prvku obrysu naprogramovat známé údaje
FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
FLT	
FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
FLT	
FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
DEP CT CCA90 R+5 F1000	Opuštění obrysu po kružnici s tangenciálním připojením
L X-30 Y+0 RO F MAX	
L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
END PGM FK1 MM	
	BEGIN PGM FK1 MM     BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20     BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0     TOOL DEF 1 L+0 R+10     TOOL CALL 1 Z S500     L Z+250 R0 F MAX     L X-20 Y+30 R0 F MAX     L Z-10 R0 F1000 M3     APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250     FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30     FLT     FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75     FLT     FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20     FLT     FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30     DEP CT CCA90 R+5 F1000     L X-30 Y+0 R0 F MAX     L Z+250 R0 F MAX M2     END PGM FK1 MM



O BEGIN PGM FK2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+2	Definice nástroje
4 TOOL CALL 1 Z S4000	Vyvolání nástroje
5 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem
6 L X+30 Y+30 R0 F MAX	Předpolohování nástroje
7 L Z+5 RO F MAX M3	Předpolohování osy nástroje
8 L Z-5 RO F100	Najetí na obráběcí hloubku
9 APPR LCT X+0 Y+30 R5 RL F350	Najetí na obrys po kružnici s tangenciálním připojením
10 FPOL X+30 Y+30	Úsek FK-programu:
11 FC DR- R30 CCX+30 CCY+30	Ke každému prvku obrysu naprogramovat známé údaje
12 FL AN+60 PDX+30 PDY+30 D10	
13 FSELECT 3	
14 FC DR- R20 CCPR+55 CCPA+60	
15 FSELECT 2	
16 FL AN-120 PDX+30 PDY+30 D10	
17 FSELECT 3	
18 FC X+0 DR- R30 CCX+30 CCY+30	
19 FSELECT 2	
20 DEP LCT X+30 Y+30 R5	Opuštění obrysu po kružnici s tangenciálním připojením
21 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
22 END PGM FK2 MM	

### Příklad: FK-programování 3



O BEGIN PGM FK3 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X-45 Y-45 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru
2 BLK FORM 0.2 X+120 Y+70 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+3	Definice nástroje
4 TOOL CALL 1 Z S4500	Vyvolání nástroje
5 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem
6 L X-70 Y+0 R0 F MAX	Předpolohování nástroje
7 L Z-5 RO F1000 M3	Najetí na hloubku obrábění
8 APPR CT X-40 Y+0 CCA90 R+5 RL F250	Najetí na obrys po kružnici s tangenciálním připojením
9 FC DR- R40 CCX+0 CCY+0	Úsek FK-programu:
10 FLT	Ke každému prvku obrysu naprogramovat známé údaje
11 FCT DR- R10 CCX+0 CCY+50	
12 FLT	
13 FCT DR+ R6 CCX+0 CCY+0	
14 FCT DR+ R24	
15 FCT DR+ R6 CCX+12 CCY+0	
16 FSELECT 2	
17 FCT DR- R1,5	
18 FCT DR- R36 CCX+44 CCY-10	
19 FSELECT 2	
20 FCT DR+ R5	
21 FLT X+110 Y+15 AN+0	
22 FL AN-90	

23	FL X+65 AN+180 PAR21 DP30	
24	RND R5	
25	FL X+65 Y-25 AN-90	
26	FC DR+ R50 CCX+65 CCY-75	
27	FCT DR- R65	
28	FSELECT 1	
29	FCT Y+O DR- R4O CCX+O CCY+O	
30	FSELECT 4	
31	DEP CT CCA90 R+5 F1000	Opuštění obrysu po kružnici s tangenciálním připojením
32	L X-70 RO F MAX	
33	L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
34	END PGM FK3 MM	

6 Programování: Programování obrysů



Programování: Přídavné funkce

### 7.1 Zadání přídavných M-funkcí a STOP

Pomocí přídavných funkcí TNC - též zvaných M-funkcí - řídíte

- chod programu, např. přerušení chodu programu
- funkce stroje, jako zapnutí a vypnutí otáčení vřetena a chladicí kapaliny
- dráhové chování nástroje



Výrobce stroje může uvolnit přídavné funkce, které nejsou
popsány v této příručce. Informujte se proto ve vaší příručce ke stroji.

Přídavnou funkci M zadáte na konci polohovacího bloku. TNC pak zobrazí dialogovou otázku:

### PØÍDAVNÁ FUNKCE M ?

Zpravidla zadáte v dialogu jen číslo přídavné funkce. U některých přídavných funkcí pokračuje dialog v tom, že můžete zadat parametr k této funkci.

V provozních režimech RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO zadáte přídavnou funkci přes softklávesu M.

Dbejte na to, že některé přídavné funkce jsou účinné na začátku a jiné na konci polohovacího bloku.

Přídavné funkce jsou účinné od bloku, ve kterém byly vyvolány. Pokud má být přídavná funkce účinná pouze v jednom bloku, musí být zrušena v následujícím bloku nebo na konci programu. Některé přídavné funkce platí jen v tom bloku, ve kterém byly vyvolány.

### Zadání přídavné funkce v STOP-bloku

Programovaný STOP-blok přeruší chod programu popř. test programu, např. z důvodu kontroly nástroje. V STOP-bloku můžete naprogramovat jednu přídavnou funkci M:



- naprogramovat přerušení chodu programu: stisknout klávesu STOP
- zadat PŘÍDAVNOU FUNKCI

Příklad NC-bloku

87 STOP M6

### 7.2 Přídavné funkce pro řízení chodu programu, vřetena a chladicí kapaliny

М	Účinek	Účinná na
моо	STOP chodu programu	konci bloku
	STOP otáčení vřetena	
	VYPNUTÍ chladicí kapaliny	
M02	STOP chodu programu	konci bloku
	STOP otáčení vřetena	
	VYPNUTÍ chladicí kapaliny	
	Navrat na blok 1	
	Smazání stavové indikace (závisí na	
	strojním parametru)	
M03	START otáč. vřetena ve směru hod.ruček	začátku bloku
M04	START otáč. vřetena proti směru hod.ruček	začátku bloku
M05	STOP otáčení vřetena	konci bloku
M06	Výměna nástroje	konci bloku
	STOP otáčení vřetena	
	STOP chodu programu (závisí na	
	strojním parametru)	
M08	ZAPNOUT chladicí kapalinu	začátku bloku
M09	VYPNOUT chladicí kapalinu	konci bloku
M13	START otáč.vřetena ve směru hod.ruček	začátku bloku
	ZAPNOUT chladicí kapalinu	
M14	START otáč. vřetena proti směru hod.ruček	začátku bloku
	ZAPNOUT chladicí kapalinu	
M30	jako M02	konci bloku

### 7.3 Přídavné funkce pro zadání souřadnic

### Programování souřadnic vztažených ke stroji M91/M92

### Nulový bod měřítka

Na měřítku definuje jedna referenční značka polohu nulového bodu měřítka.

### Nulový bod stroje

Nulový bod stroje potřebujete k

- nastavení omezení pojezdového rozsahu (softwarové koncové spínače)
- najetí do pevných poloh na stroji (např. polohy pro výměnu nástroje)
- nastavení vztažného bodu na obrobku



7.2 Přídavné funkce pro řízení chodu program<mark>u, vř</mark>etena a chladicí kapaliny

Výrobce stroje zadá pro každou osu vzdálenost nulového bodu stroje od nulového bodu měřítka ve strojním parametru.

### Standardní chování

TNC vztahuje souřadnice k nulovému bodu obrobku (viz "Nastavení vztažného bodu").

### Chování s M91 – nulový bod stroje

Mají-li se souřadnice v polohovacích blocích vztahovat k nulovému bodu stroje, pak zadejte v těchto blocích M91.

TNC indikuje hodnoty souřadnic vztažené k nulovému bodu stroje. Ve stavové indikaci přepněte indikaci souřadnic na REF (viz "1.4 Stavové indikace").

### Chování s M92 – vztažný bod stroje



Mimo nulového bodu stroje může výrobce stroje definovat ještě jednu další pevnou polohu na stroji (vztažný bod stroje).

Výrobce stroje definuje pro každou osu vzdálenost vztažného bodu stroje od nulového bodu stroje (viz příručka ke stroji).

Maií-li se souřadnice v polohovacích blocích vztahovat ke vztažnému bodu stroje, pak zadejte v těchto blocích M92.

Jak s M91, tak i s M92 vykonává TNC korekci poloměru nástroje. Délka nástroje však není respektována.

> M91 a M92 nejsou účinné u naklopené roviny obrábění. TNC vypíše v tomto případě chybové hlášení.

### Trvání účinku

M91 a M92 jsou účinné jen v programových blocích, ve kterých je programována M91 nebo M92.

M91 a M92 jsou účinné na začátku bloku.

### Vztažný bod obrobku

Mají-li se souřadnice vztahovat stále k nulovému bodu stroje, pak může být nastavení vztažného bodu zablokováno pro jednu nebo více os; viz strojní parametr 7295.

Je-li nastavení vztažného bodu zablokováno pro všechny osy, pak již dále TNC nezobrazuje softklávesu DATUM SET v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ.

Obrázek vpravo zobrazuje souřadné systémy s nulovým bodem stroje a nulovým bodem obrobku.



### 7.4 Přídavné funkce pro dráhové chování

### Zahlazení rohů: M90

### Standardní chování

TNC zastaví krátce nástroj na rozích v polohovacích blocích bez korekce poloměru nástroje (přesné zastavení).

V programovacích blocích s korekcí poloměru nástroje (RR/RL) vloží TNC na vnějších rozích automaticky přechodovou kružnici.

### Chování s M90

Nástroj je na rohových přechodech veden konstantní dráhovou rychlostí: rohy zahladí a povrch obrobku je hladší. Navíc se sníží čas obrábění. Viz obrázek vpravo uprostřed.

Příklad použití: plochy tvořené z krátkých přímkových úseků.

### Trvání účinku

M90 je účinná pouze v programovém bloku, ve kterém je programována M90.

M90 je účinná na začátku bloku. Musí být navolen režim s vlečnou odchylkou.

Nezávisle na M90 může být ve strojním parametru MP7460 definována mezní hodnota úhlu, do které se ještě bude pojíždět s konstantní dráhovou rychlostí (v režimu s vlečnou odchylkou a rychlostním předřízením).





### Vložení definovaného kruhového oblouku mezi přímkové úseky: M112

### Standardní chování

TNC zastaví krátce nástroj na rozích v polohovacích blocích bez korekce poloměru nástroje (přesné zastavení).

V programovacích blocích s korekcí poloměru nástroje (RR/RL) vloží TNC na vnějších rozích automaticky přechodovou kružnici.



M112 je přizpůsobena výrobcem stroje ke stroji.
Informujte se v příručce ke stroji!

### Chování s M112

TNC vloží mezi **nekorigované přímkové úseky** kruhový oblouk: viz obrázek vpravo. Přitom TNC respektuje:

- přes T zadanou přípustnou odchylku od programovaného obrysu (není-li zadána přípustná odchylka, platí zadání "nekonečno")
- délku obou přímkových úseků, na jejichž průsečíku má být vložen kruhový oblouk
- programovaný posuv (nastavení override 150%) a kruhové zrychlení (je definováno výrobcem stroje ve strojním parametru)

Z těchto hodnot vypočte TNC kružnici zaoblení s nejmenším možným poloměrem. Je-li dráhový posuv při obrábění pro vypočtený kruhový oblouk příliš vysoký, zredukuje TNC automaticky posuv.

Přípustná odchylka T by měla být menší než použitá vzdálenost bodů.

### Mezní úhel A

Pokud zadáte mezní úhel A, pak respektuje TNC při výpočtu kruhového oblouku programovaný posuv pouze v případě, že je úhel změny směru větší než programovaný mezní úhel.

### Zadání M112 v polohovacím bloku

Pokud zadáte v polohovacím bloku M112, pak pokračuje TNC v dialogu a dotazuje se na přípustnou odchylku T a mezní úhel A.

T můžete definovat též pomocí Q/parametru. Viz "10 Programování: Q-Parametry"



### Trvání účinku

M112 je účinná v režimu s rychlostním předřízením a v režimu s vlečnou odchylkou.

M112 je účinná na začátku bloku.

Zrušení účinnosti: zadat M113

### Příklad NC-bloku

L X+123.723 Y+25.491 R0 M112 T0.01 A10

### Nerespektování bodů při výpočtu kruhového oblouku s M112: M124

### Standardní chování

Pro výpočet kruhového oblouku mezi přímkové úseky s M112 respektuje TNC všechny existující body.

### Chování s M124

Zvláště při obrábění digitalizovaných 3D-tvarů se může stát, že v oblastech silných změn směru je rozteč bodů, mezi něž má být vložen s M112 kruhový oblouk, příliš hustá. Takovéto body odfiltruje funkce M124. K tomu naprogramujte M124 a zadejte přes parametr T minimální rozteč bodů.

Je-li vzdálenost dvou bodů menší než zadaná hodnota, pak **ne**respektuje TNC při výpočtu kruhového oblouku druhý bod, nýbrž až **následující** bod.

### Zadání M124

Pokud zadáte v polohovacím bloku M124, pak pokračuje TNC v dialogu pro tento blok a dotáže se na minimální rozteč bodů T. T můžete rovněž definovat pomocí Q-parametru. Viz "10 Programování: Q-parametry"

### Trvání účinku

M124 je účinná na začátku bloku a pouze, je-li aktivní funkce M112. M124 a M112 zrušíte s M113.

### Příklad NC-bloku

### L X+123.723 Y+25.491 R0 F800 M124 T0.01

### Omezení škubání při změně směru pohybu: M132

### Standartní chování

Každá změna směru pohybu vyvolává reakci v podobě záchvěvy "škubání", které způsobuje nepravidelnosti na obráběném povrchu.

### Chování s funkcí M132

TNC redukuje škubání při prudké změně rychlosti **a tím vyhlazuje** libovolné přechody na obryse dílce. Účinnost vyhlazení funkce M132 se dále nastavuje parametrem P o max. hodnotě P99. Čím vyšsí hodnotu má parametr, tím je křivka obrysu hladší. Vyskoá hodnoty úrovně vyhlazení způsobuje odchylky tvaru. Doporučené nastavení je ca P=10 nebo dle vlastní zkušenosti.

### Aktivace M132

M132 je účinný na začátku NC bloku působení je modálné. Odvolání funkce M132 : naprogramujte M133

### Příklad NC-bloku

13 L X ... Y ... R .. F .. M132 P10

### Obrábění malých obrysových stupňů: M97

### Standardní chování

TNC vloží na vnějších rozích přechodovou kružnici. U velmi malých obrysových stupňů by tak mohl nástroj poškodit obrys. Viz obrázek vpravo nahoře.

TNC přeruší na těchto místech chod programu a vypíše chybové hlášení "RÁDIUS NÁSTROJE PŘÍLIŠ VELKÝ".

### Chování s M97

TNC zjistí průsečík dráhy pro prvky obrysu – jako u vnitřích rohů – a přejede nástrojem přes tento bod. Viz obrázek vpravo dole.

Programujte M97 v bloku, ve kterém je definován bod vnějšího rohu.

### Trvání účinku

M97 je účinná pouze v programovém bloku, ve kterém je M97 programovaná.



 Roh obrysu není s M97 obroben úplně. Případně musíte roh obrysu dokončit s menším nástrojem.





### Příklad NC-bloků

5	TOOL DEF L R+20	Větší poloměr nástroje
13	L X Y R F M97	Najetí na bod obrysu 13
14	L IY-0,5 R F	Obrobení malého obrysového stupně 13 a 14
15	L IX+100	Najetí na bod obrysu 15
16	L IY+0,5 R F M97	Obrobení malého obrysového stupně 15 a 16
17	L X Y	Najetí na bod obrysu 17

### Úplné obrobení otevřených rohů: M98

### Standardní chování

TNC zjistí na vnitřních rozích průsečík drah frézování a jede nástrojem od tohoto bodu v novém směru.

Je-li obrys na rozích otevřen, pak to vede k neúplnému obrobení: viz obrázek vpravo nahoře.

### Chování s M98

S přídavnou funkcí M98 jede TNC s nástrojem tak daleko, že je každý bod obrysu skutečně obroben: viz obrázek vpravo dole.

### Trvání účinku

M98 je účinná pouze v programových blocích, ve kterých je programována M98.

M98 je účinná na konci bloku.

### Příklad NC-bloků

Najetí bodů obrysů 10, 11 a 12 po sobě:

10 L X ... Y... RL F 11 L X... IY... M98

12 L IX+ ...

### Faktor posuvu pro ponorné pohyby: M103

### Standardní chování

TNC jede nástrojem nezávisle na směru pohybu s naposledy programovaným posuvem.

### Chování s M103

TNC redukuje dráhový posuv, když jede nástroj v záporném směru osy nástroje. Posuv při ponoru FZMAX se vypočte z naposledy programovaného posuvu FPROG a faktoru F%:

FZMAX = FPROG x F%

### Zadání M103

Pokud zadáte v polohovacím bloku M103, pak pokračuje TNC v dialogu a dotazuje se na faktor F.

### Trvání účinku

M103 je účinná na začátku bloku. Zrušení M103: znovu programovat M103 **bez faktoru** 

### Příklad NC-bloků

Posuv při ponoru činí 20% posuvu v rovině.

•••	Skutečný dráhový posuv (mm/min):
17 L X+20 Y+20 RL F500 M103 F20	500
18 L Y+50	500
19 L IZ-2,5	100





20 L IY+5 IZ-5	141
21 L IX+50	500
22 L Z+5	500

 M103 zaktivujete se strojním parametrem 7440; viz "15.1 Všeobecné uživatelské parametry".

### Rychlost posuvu u kruhových oblouků: M109/M110/M111

### Standardní chování

TNC vztahuje programovanou rychlost posuvu na dráhu středu nástroje.

### Chování u kruhových oblouků s M109

TNC udržuje u vnitřního a vnějšího obrábění kruhových oblouků posuv na břitu nástroje konstantní.

### Chování u kruhových oblouků s M110

TNC udržuje konstantní posuv u kruhových oblouků výhradně u vnitřního obrábění. U obrábění vnějších kruhových oblouků není účinné žádné přizpůsobení posuvu.

### Trvání účinku

M109 a M110 jsou účinné na začátku bloku. M109 a M110 zrušíte s M111.

### Předvýpočet obrysů s korekcí poloměru (LOOK AHEAD): M120

### Standardní chování

Pokud je poloměr nástroje větší než obrysový stupeň, který je objížděn s korekcí poloměru, pak přeruší TNC chod programu a zobrazí chybové hlášení. M97 (viz "Obrábění malých obrysových stupňů: M97") zabrání chybovému hlášení, ale vede k označení břitem a navíc posune roh.

Při zaříznutí poškodí TNC eventuálně obrys. Viz obrázek vpravo.

### Chování s M120

TNC přezkouší obrys s korekcí poloměru na zaříznutí a přeříznutí a vypočte dráhu nástroje od aktuálního bloku dopředu. Počet bloků (maximálně 99), které TNC předpočítá, nadefinujete s LA (angl. Look Ahead: sleduj dopředu) za M120. Čím zvolíte větší počet bloků, které má TNC předpočítat, tím pomalejší bude zpracování bloků. Viz obrázek vpravo.



### Zadání

Pokud zadáte v nějakém polohovacím bloku M120, pak pokračuje TNC v dialogu pro tento blok a dotáže se na počet předpočítávaných bloků LA.

### Trvání účinku

M120 musí stát v NC-bloku, který obsahuje rovněž korekci poloměru nástroje RL nebo RR. M120 je účinná od tohoto bloku dokud

- nezrušíte korekci poloměru nástroje s R0
- není naprogramována M120 LA0
- nenaprogramujete M120 bez LA

M120 je účinná na začátku bloku.

### Omezení

- Opětný vstup do obrysu po externím/interním stopu můžete provést pouze s funkcí RESTORE POS AT N
- Pokud použijete dráhové funkce RND a CHF, smějí bloky před a za RND popř. CHF obsahovat pouze souřadnice roviny obrábění
- Pokud najíždíte na obrys tangenciálně, musíte použít funkci APPR LCT; blok s APPR LCT smí obsahovat pouze souřadnice roviny obrábění
- Pokud opouštíte obrvs tangenciálně, musíte použít funkci DEP LCT: blok s DEP LCT smí obsahovat pouze souřadnice roviny obrábění

### Proložení polohováním ručním kolečkem během chodu programu: M118

### Standardní chování

TNC pojíždí nástrojem v provozních režimech chodu programu tak, jak je definováno v programu obrábění.

### Chování s M118

S M118 smíte během chodu programu provádět s ručním kolečkem ruční korekce. K tomu naprogramujte M118 a zadejte osově specifickou hodnotu X, Y a Z v mm.

### Zadání M118

Pokud v některém polohovacím bloku zadáte M118, pak pokračuje TNC v dialogu a dotáže se na osově specifické hodnoty. Pro zadání souřadnic použijte oranžové osové klávesy.

### Trvání účinku

Polohování ručním kolečkem zrušíte, když znova naprogramujete M118 bez X, Y a Z.

M118 je účinná na začátku bloku.

### Příklad NC-bloku

Během chodu programu má být umožněno pojíždění ručním kolečkem v rovině obrábění X/Y o ±1 mm od programované hodnoty:

### L X+0 Y+38,5 RL F125 M118 X1 Y1



M118 je účinná vždy v původním souřadném systému, i když je aktivní funkce natočení roviny obrábění.

M118 je účinná též v provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM.

### 7.5 Přídavné funkce pro rotační osy

### Posuv v mm/min u rotačních os A, B, C: M116

### Standardní chování

TNC interpretuje programovaný posuv u rotačních os ve stupních/min. Dráhový posuv je tedy závislý na vzdálenosti středu nástroje od středu rotační osy.

Čím větší je tato vzdálenost, tím větší je dráhový posuv.

### Posuv v mm/min u rotačních os s M116

TNC interpretuje programovaný posuv u rotačních os v mm/min. Přitom vypočítá TNC vždy na začátku bloku posuv pro tento blok. Posuv se během zpracování bloku nemění, i když se nástroj pohybuje vůči středu rotační osy.

### Trvání účinku

M116 je účinná v rovině obrábění a její účinek končí na konci programu.



Geometrie stroje musí být výrobcem stroje definována ve strojních parametrech 7510 a následuiících.

M116 je účinná na začátku bloku.

### Dráhově optimalizované pojíždění rotačními osami: M126

### Standardní chování

TNC pojíždí rotační osou, jejíž indikace je redukována na hodnoty pod 360°, o rozdíl cílová poloha – aktuální poloha. Příklady viz tabulka vpravo nahoře.

### Chování s M126

S M126 pojíždí TNC rotační osou, jejíž indikace je redukována na hodnoty pod 360°, nejkratší cestou. Příklady viz tabulka vpravo dole.

### Trvání účinku

M126 je účinná na začátku bloku.

M126 zrušíte s M127; na konci programu ztrácí M126 rovněž účinnost.

### Redukce indikace rotační osy na hodnotu pod 360° : M94

### Standardní chování

TNC pojíždí nástrojem od aktuální úhlové hodnoty na programovanou úhlovou hodnotu.

Příklad:	
Aktuální úhlová hodnota:	538
Programovaná úhlová hodnota:	180
Skutečná pojezdová dráha:	-358

### Chování s M94

TNC redukuje na začátku bloku aktuální úhlovou hodnotu na hodnotu pod 360° a poté najíždí na programovanou hodnotu. Je-li aktivních více rotačních os, pak zredukuje M94 indikaci všech rotačních os. Alternativně můžete za M94 zadat rotační osu. TNC pak redukuje pouze indikaci této osy.

### Příklad NC-bloků

Redukce indikované hodnoty všech aktivních rotačních os:

### L M94

Zredukovat pouze indikovanou hodnotu osy C:

### L M94 C

Zredukovat indikaci všech aktivních rotačních os a poté najet s osou C na programovanou hodnotu:

### L C+180 FMAX M94

### Trvání účinku

M94 je účinná pouze v programovém bloku, ve kterém je M94 programována.

M94 je účinná na začátku bloku.

### Standardní chování TNC

Akt.poloha	Cíl.poloha	Dráha pojezdu
350°	10°	-340°
10°	340°	+330°

### Chování s M126

Akt.poloha	Cíl.poloha	Dráha pojezdu
350°	10°	+20°
10°	340°	-30°

### Automatická korekce geometrie stroje při práci s otočnými osami: M114

### Standardní chování

TNC najíždí nástrojem do poloh definovaných v programu obrábění. U polohování s otočnými osami musí postprocesor zohlednit přesazení nástroje.

### Chování s M114

TNC kompenzuje přesazení nástroje s 3D-délkovou korekcí. Korekce poloměru nástroje musí být zohledněna v CAD-systému popř. v postprocesoru. Programovaná korekce poloměru RL/RR vede k chybovému hlášení "NEDOVOLENÝ NC BLOK".

Obrázek vpravo ukazuje přesazení vztažného bodu nástroje při natočení.

Pokud byl NC program vytvořen postprocesorem, pak nemusí být zohledněna geometrie stroje.

Pokud TNC provede délkovou korekci nástroje, pak se programovaný posuv vztahuje na špičku nástroje, jinak na vztažný bod nástroje.

Má-li váš stroj otočnou hlavu, pak můžete přerušit chod programu a změnit polohu otočné osy (např. s ručním kolečkem).

S funkcí RESTORE POS. AT N můžete pokračovat v programu obrábění od místa, kde jste program přerušili. TNC pak automaticky respektuje novou polohu otočné osy.

### Trvání účinku

M114 je účinná na začátku bloku, M115 na konci bloku.

M114 zrušíte s M115. Na konci programu je M114 rovněž neúčinná.



Ve strojním parametru 7510 a následujících musí být výrobcem stroje definována geometrie stroje.



### 7.6 Přídavné funkce pro laserové řezací stroje

K řízení výkonu laseru vydává TNC přes S-analogový výstup napěťové hodnoty. Pomocí M-funkcí M200 až M204 můžete během chodu programu ovlivnit výkon laseru.

### Zadání přídavných funkcí pro laserové řezací stroje

Pokud v nějakém polohovacím bloku zadáte nějakou M-funkci pro laserové řezací stroje, pak pokračuje TNC v dialogu a dotáže se na případný parametr přídavné funkce.

Všechny přídavné funkce pro laserové řezací stroje jsou účinné na začátku bloku.

### Přímý výstup programovaného napětí: M200

TNC dá na výstup napětí V rovné hodnotě programované za M200.

Rozsah zadání: 0 až 9.999 V

### Trvání účinku

M200 je účinná tak dlouho, dokud není přes M200, M201, M202, M203 nebo M204 vydáno nové napětí.

### Napětí jako funkce dráhy: M201

M201 dá na výstup napětí v závislosti na ujeté dráze. TNC zvyšuje nebo snižuje lineárně aktuální napětí na programovanou hodnotu V.

Rozsah zadání: 0 až 9.999 V

### Trvání účinku

M201 je účinná tak dlouho, dokud není přes M200, M201, M202, M203 nebo M204 vydáno nové napětí.

### Napětí jako funkce rychlosti: M202

TNC bydá na výstup napětí jako funkci rychlosti. Výrobce stroje definuje ve strojních parametrech až tři křivky FNR., ve kterých jsou posuvovým rychlostem přiřazena napětí. S M202 zvolíte křivku FNR., ze které má TNC zjistit výstupní napětí.

Rozsah zadání: 1 až 3

### Trvání účinku

M202 je účinná tak dlouho, dokud není přes M200, M201, M202, M203 nebo M204 vydáno nové napětí.

### Výstup napětí jako funkce času (časově závislá rampa): M203

TNC vydá napětí V jako funkci času TIME. TNC zvyšuje nebo snižuje aktuální napětí lineárně v programovaném čase TIME na programovanou napěťovou hodnotu V.

### Rozsah zadání

Napětí V: 0 až 9.999 Voltů čas TIME: 0 až 1.999 sekund

### Trvání účinku

M203 je účinná tak dlouho, dokud není přes M200, M201, M202, M203 nebo M204 vydáno nové napětí.

### Výstup napětí jako funkce času (časově závislý puls): M204

TNC vydá programované napětí jako puls s programovaným trváním TIME.

### Rozsah zadání

Napětí V: 0 až 9.999 Voltů Čas TIME: 0 bis 1.999 sekund

### Trvání účinku

M204 je účinná tak dlouho, dokud není přes M200, M201, M202, M203 nebo M204 vydáno nové napětí.





### Programování: Cykly

8.1 Všeobecně k cyklům	Skupina cyklů	Softklávesa
Často se opakující obrábění , které zahrnuje více obráběcích kroků, je v TNC uloženo v podobě cyklů. Rovněž přepočty souřadnic a některé zvláštní funkce jsou k dispozici jako cykly. Tabulka vpravo zobrazuje různé skupiny cyklů.	Cykly pro hluboké vrtání, vysoustružení, vyvrtávání, vrtání závitů a řezání závitů	DRILLING
Obráběcí cykly s čísly od 200 používají Q-parametry jako předávací parametry. Parametry se stejnou funkcí, které TNC používá v různých cyklech, mají stále stejné číslo: např. Q200 je stále bezpečná vzdálenost. Q202 stále přísuv na hloubku atd.	Cykly k frézování kapes, čepů a drážek	POCKETS/ ISLANDS
Definice cyklu	Cykly pro tvorbu rastrů bodů, např. roztečná kružnice nebo plocha děr	PATTERN
CYCL Lišta softkláves zobrazuje různé skupiny cyklů	SL-cykly (Subcontur-List), se kterým jsou obráběny uživatelské obrysy,	ni slπ
DRILLING   Zvolit skupinu cyklu, např. vrtací cykly     Image: State of the state of th	které se skládají z více překrytých dílčích obrysů, interpolace na plášti válce	
dialog a dotazuje se na všechny vstupní hodnoty; současně zobrazí TNC v pravé polovině obrazovky grafiku, ve které mají zadávané parametry světlé pozadí	Cykly k řádkování rovinných ploch	MULTIPASS MILLING
Zadejte všechny parametry požadované od TNC a ukončete každé zadání stiskem klávesy ENT	Cykly k přepočtu souřadnic, se kterými se libovolné obrysy posunou, otočí, zrcadlí, zvětší nebo zmenší	COORD. TRANSF.
TNC ukončí dialog, jakmile jste zadali všechna požadovaná data		
Příklad NC-bloků		
CYCL DEF 1.0 HLUBOKE VRTANI	Zvláštní cykly časové prodlevy,	

CYCL DEF 1.4

CYCL DEF 1.5

PRODLV 1

F 150

### 8.1 Všeobecně k cyklům

### Vyvolání cyklu

### Předpoklady

Před vyvoláním cyklu naprogramujte v každém případě:

- BLK FORM pro grafické zobrazení
- vyvolání nástroje
- smysl otáčení vřetena (přídavná funkce M3/M4)
- definici cyklu (CYCL DEF).

Dbejte na další předpoklady, které jsou uvedeny u následujících popisů jednotlivých cyklů.

Následující cykly jsou účinné od jejich definice v programu obrábění. Tyto cykly nemůžete a nesmíte vyvolávat:

- cykly vzorku bodů na kružnici a vzorku bodů na přímce
- SL-cyklus OBRYS
- SL-cyklus DATA OBRYSU
- cykly pro přepočet souřadnic
- cyklus ČASOVÁ PRODLEVA

Všechny ostatní cykly vyvolejte tak, jak je popsáno následovně.

Má-li TNC jednou provést cyklus po naposledy programovaném bloku, naprogramujte vyvolání cyklu s přídavnou funkcí M99 nebo s CYCL CALL:



Programovat vyvolání cyklu: stisknout klávesu CYCL CALL

Zadat přídavnou funkci M, např. pro chladicí kapalinu

Má-li TNC automaticky provést cyklus po každém polohovacím bloku, naprogramujte vyvolání cyklu s M89 (závisí na strojním parametru 7440).

Pro zrušení účinku M89, naprogramujte

- M99 nebo
- CYCL CALL nebo
- CYCL DEF

Die TNC führt Zustellbewegungen in der Achse aus, die Sie im

Arbeiten mit Zusatzachsen U/V/W

TOOL CALL-Satz als Spindelachse definiert haben. Bewegungen in der Bearbeitungsebene führt die TNC grundsätzlich nur in den Hauptachsen X, Y oder Z aus. Ausnahmen:

- Wenn Sie im Zyklus TASCHENFRAESEN für die Taschenmaße direkt Zusatzachsen programmieren
- Wenn bei SL-Zyklen Zusatzachsen im Kontur-Unterprogramm programmiert sind
# 8.2 Vrtací cykly

## 8.2 Vrtací cykly

TNC nabízí k dispozici celkem 8 cyklů pro různé vrtací operace:

Cyklus	Softklávesa
1 HLOBOKÉ VRTÁNÍ Bez automatického předpolohování	
200 VRTÁNÍ S automatickým předpolohováním, 2. bezpečnostní vzdálenost	200 Ø
201 VYSTRUŽOVÁNÍ S automatickým předpolohováním, 2. bezpečnostní vzdálenost	201 m 201 m
202 VYSOUSTRUŽENÍ S automatickým předpolohováním, 2. bezpečnostní vzdálenost	202 [] 22
203 UNIVERZÁLNI VRTÁNÍ S automatickým předpolohováním, 2. bezpečnostní vzdálenost, lámání špon, degrese	203 Ø Ø
2 ŘEZÁNÍ ZÁVITU S vyrovnávací hlavou	2 <u>{</u>
17 ŘEZÁNÍ ZÁVITU GS Bez vyrovnávací hlavy	17 👔 R1
18 ŘEZÁNÍ ZÁVITU	18

### HLUBOKÉ VRTÁNÍ (cyklus 1)

- 1 Nástroj vrtá se zadaným POSUVEM F z aktuální polohy až na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 2 Pak přejede TNC nástrojem rychloposuvem FMAX zpět a opět až na první HLOUBKU PŘÍSUVU, sníženou o přídržnou vzdálenost t.
- 3 Řídicí systém zjistí sám přídržnou vzdálenost:
  - hloubka vrtání do 30 mm: t = 0,6 mm
  - hloubka vrtání nad 30 mm: t = hloubka vrtání/50

maximální přídržná vzdálenost: 7 mm

- **4** Potom vrtá nástroj se zadaným POSUVEM F na další HLOUBKU PŘÍSUVU
- 5 TNC opakuje tento tento postup (1 až 4), až je dosažena HLOUBKA VRTÁNÍ
- 6 Na dně díry odjede TNC nástrojem po ČASOVÉ PRODLEVĚ pro odstranění třísky rychlostí FMAX zpět do startovací polohy



### Před programováním dbejte

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu (střed díry) v rovině obrábění s korekcí poloměru nástroje R0.

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu v ose nástroje (BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku).

Znaménko parametru cyklu hloubka definuje směr obrábění.

- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST 1 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje (startovací poloha) a povrchem obrobku
  - HLOUBKA VRTÁNÍ 2 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem díry (špička kuželu díry)
  - HLOUBKA PŘÍSUVU 3 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj vždy přisunut. TNC najede na HLOUBKU v jednom pracovním kroku, pokud:
    - HLOUBKA PŘÍSUVU a HLOUBKA VRTÁNÍ jsou stejné
    - HLOUBKA PŘÍSUVU je větší než HLOUBKA VRTÁNÍ

HLOUBKA VRTÁNÍ nemusí být násobkem HLOUBKY PŘÍSUVU

- ČASOVÁ PRODLEVA V SEKUNDÁCH: čas, po který nástroj setrvá na dně díry, kvůli odstranění třísky
- POSUV F. pojezdová rychlost nástroje při vrtání v mm/min



8.2 Vrtací cykly

### VRTÁNÍ (cyklus 200)

- 1 TNC napolohuje nástroj v ose vřetena rychloposuvem FMAX do BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI nad povrchem obrobku
- 2 Nástroj vrtá s programovaným POSUVEM F až na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- **3** TNC vyjede zpět nástrojem rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, počká tam - je-li zadáno - a najíždí opět rychloposuvem FMAX až na hloubku o 0,2 mm nad první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 4 Potom vrtá nástroj se zadaným POSUVEM F o další HLOUBKU PŘÍSUVU
- 5 TNC opakuje tento proces (2 až 4), až je dosažena zadaná HLOUBKA VRTÁNÍ
- 6 Ze dna díry vyjíždí nástroj rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nebo -je-li zadáno - na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST

### Dbejte před programováním

Programovat polohovací blok do startovacího bodu (střed díry) v rovině obrábění s KOREKCÍ RADIUSU R0.

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr vrtání.

Cyklus 200 je zkrácenou verzí univerzálního vrtacího cyklu 203. K dispozici je však celý rozsah funkcí cyklu 203. K tomu přiřaďte rozšiřující parametry podle definice cyklu:

Q-parametrická funkce FN0: PŘIŘAZENÍ

- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku; zadávat kladnou hodnotu
- HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem díry (špička kužele díry)
- POSUV NA HLOUBKU Q206: pojezdová rychlost nástroje při vrtání v mm/min
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q202 (inkrementálně): rozměr, o který je vždy nástroj přisunut. TNC najede na HLOUBKU v jednom pracovním kroku, pokud:
  - HLOUBKA PŘÍSUVU a HLOUBKA jsou stejné
  - HLOUBKA PŘÍSUVU je větší než HLOUBKA

HLOUBKA nemusí být násobkem HLOUBKY PŘÍSUVU

ČAS.PRODLEVA NAHOŘE Q210: čas v sekundách, po který setrvá nástroj v BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI, jakmile vyjel z díry k oddělení třísky



200 Ø

- SOUŘADNICE POVRCHU Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
- 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose vřetena, ve které nemůže nastat kolize mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)

### VYSTRUŽENÍ (cyklus 201)

- 1 TNC polohuje nástroj v ose vřetena rychloposuvem FMAX na zadanou BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku
- **2** Nástroj vystružuje zadaným POSUVEM F až na programovanou HLOUBKU
- 3 Na dně díry sestrvá nástroj, pokud je zadáno
- 4 Potom vyjede TNC s nástrojem POSUVEM F zpět na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a odtud - je-li zadáno rychloposuvem FMAX na 2.BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST



Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu (střed díry) v rovině obrábění s korekcí poloměru nástroje R0.

Znaménko parametru cyklu HLOUBKA definuje směr obrábění.

- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku; zadávat kladnou hodnotu
  - HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem díry
  - POSUV NA HLOUBKU Q206: pojezdová rychlost nástroje při vystružení v mm/min
  - ČAS.PRODLEVA DOLE Q211: čas v sekundách, po který setrvá nástroj na dně díry
  - POSUV PŘI VYJETÍ Q208: pojezdová rychlost nástroje při vyjetí z díry v mm/min. Pokud zadáte Q5 = 0, pak platí POSUV VYSTRUŽENÍ
  - SOUŘADNICE POVRCHU DÍLCE Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
  - 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose vřetena, ve které nemůže nastat kolize mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)



201

### VYSOUSTRUŽENÍ (cyklus 202)

Stroj a TNC musí být výrobcem stroje připraveny pro
 cyklus 202.

- 1 TNC napolohuje nástroj v ose vřetena rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku
- 2 Nástroj vrtá POSUVEM VRTÁNÍ až do HLOUBKY
- 3 Na dně díry nástroj setrvá je-li zadáno s běžícím vřetenem kvůli odstranění třísky
- 4 Potom provede TNC orientaci vřetena na polohu 0°
- 5 Je-li navoleno uvolnění, odjede TNC v zadaném směru o 0,2 mm (pevná hodnota)
- 6 Potom odjede TNC nástrojem POSUVEM PŘI VYJETÍ na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a odtud - je-li zadáno - na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST



202 <u>|</u>

### Dbejte před programováním

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu (střed díry) v rovině obrábění s korekcí poloměru nástroje R0.

Znaménko parametru cyklu HLOUBKA definuje směr obrábění.

- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku; zadávat kladnou hodnotu
  - HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem díry
  - POSUV NA HLOUBKU Q206: pojezdová rychlost nástroje při vysoustružení v mm/min
  - ČAS.PRODLEVA DOLE Q211: čas v sekundách, po který setrvá nástroj na dně díry
  - POSUV PŘI VYJETÍ Q208: pojezdová rychlost nástroje při vyjetí z díry v mm/min. Pokud zadáte Q5 = 0, pak platí POSUV NA HLOUBKU
  - SOUŘADNICE POVRCHU DÍLCE Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
  - 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose vřetena, ve které nemůže nastat kolize mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)



- SMĚR VYJETÍ (0/1/2/3/4) Q214: definovat směr, kterým TNC uvolní nástroj na dně díry (po orientaci vřetena)
- 0: neuvolňovat nástroj
- 1: uvolnit nástroj v záporném směru hlavní osy
- 2: uvolnit nástroj v záporném směru vedlejší osy
- 3: uvolnit nástroj v kladném směru hlavní osy
- 4: uvolnit nástroj v kladném směru vedlejší osy

### Nebezpečí kolize!

Ujistěte se, kde se nachází špička nástroje, když programujete orientaci vřetena na 0° (např. v provozním režimu POLOHOVÁNI S RUČNÍM ZADÁNÍM). Vyrovnejte špičku nástroje tak, aby stála rovnoběžně se souřadnou osou. Zvolte směr vyjetí tak, aby nástroj odjížděl od okraje díry.

### UNIVERZÁLNÍ VRTÁNÍ (cyklus 203)

- 1 TNC polohuje nástroj v ose vřetena rychloposuvem FMAX na zadanou BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku
- 2 Nástroj vrtá zadaným POSUVEM F až na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 3 Je-li zadáno odlomení třísky, odjede TNC nástrojem zpět o 0,2 mm. Pokud pracujete bez odlomení třísky, pak najede TNC nástrojem s RYCHLOSTÍ NÁVRATU zpět na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, počká tam - pokud je zadáno - a najede opět rychloposuvem až 0,2 mm nad první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 4 Potom vrtá nástroj POSUVEM F o další HLOUBKU PŘÍSUVU. HLOUBKA PŘÍSUVU se zmenší každým přísuvem o HODNOTU ÚBĚRU - pokud je zadáno
- 5 TNC opakuje tento proces (2-4), až je dosažena HLOUBKA VRTÁNÍ
- 6 Na dně díry prodlí nástroj pokud je zadáno k odstranění třísky a po ČASOVÉ PRODLEVĚ se stáhne zpět na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST. Pokud jste zadali 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, odjede tam TNC nástrojem s rychloposuvem FMAX

# 8.2 Vrtací cykly

203 🖉

### Dbejte před programováním

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu (střed díry) v rovině obrábění s korekcí poloměru nástroje R0.

Znaménko parametru cyklu HLOUBKA definuje směr obrábění.

BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku; zadávat kladnou hodnotu

- HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem díry
- POSUV NA HLOUBKU Q206: pojezdová rychlost nástroje při vrtání v mm/min
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q202 (inkrementálně): rozměr, o který je vždy nástroj přisunut. TNC najede na HLOUBKU v jednom pracovním kroku, pokud:
  - HLOUBKA PŘÍSUVU a HLOUBKA jsou stejné
  - HLOUBKA PŘÍSUVU je větší než HLOUBKA

HLOUBKA nemusí být násobkem HLOUBKY PŘÍSUVU

- ČAS.PRODLEVA NAHOŘE Q210: čas v sekundách, po který setrvá nástroj v BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI, jakmile vyjel z díry k oddělení třísky
- SOUŘADNICE POVRCHU DÍLCE Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
- 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose vřetena, ve které nemůže nastat kolize mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)
- HODNOTA ÚBĚRU Q212 (inkrementálně): hodnota, o kterou zmenší TNC HLOUBKU PŘÍSUVU po každém přísuvu
- POČ. LOMŮ DO NÁVRATU Q213: počet odlomení třísek, po kolika má TNC vyjet z díry k vyprázdnění. K odlomení třísek se stáhne vždy TNC zpět o 0,2 mm
- MINIMÁLNI HLOUBKA PŘÍSUVU Q205 (inkrementálně): pokud jste zadali hodnotu úběru, omezí TNC PŘÍSUV na hodnotu zadanou v Q205
- ČASOVÁ PRODLEVA DOLE Q211: čas v sekundách, po který setrvá nástroj na dně díry
- POSUV PŘI NÁVRATU Q208: pojezdová rychlost nástroje při vydjetí z díry v mm/min. Pokud zadáte Q208=0, pak vyjíždí TNC s rychloposuvem FMAX



### ŘEZÁNÍ ZÁVITU s vyrovnávací hlavou (cyklus 2)

- 1 Nástroj najede v jednom kroku na HLOUBKU VRTÁNÍ
- 2 Pak dojde ke změně směru otáčení vřetena a po ČASOVÉ PRODLEVĚ se nástroj stáhne zpět do startovací polohy
- 3 Ve startovací poloze se opět změní směr otáčení vřetena



### Dbejte před programováním

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu (střed díry) v rovině obrábění s korekcí poloměru nástroje R0.

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu v ose vřetena (BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku).

Znaménko parametru cyklu HLOUBKA definuje směr obrábění.

Nástroj musí být upnut v délkové vyrovnávací hlavě. Délková vyrovnávací hlava kompenzuje tolerance mezi posuvem a otáčkami vřetena během řezání závitu.

Během vykonávání cyklu je otočný potenciometr pro override otáček vřetena nefunkční. Otočný potenciometr pro override posuvu je aktivní ale s omezením (definováno výrobcem stroje).

Pro pravý závit aktivovat vřeteno s M3, pro levý závit s M4.

BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST 1 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje (startovací poloha) a povrchem obrobku; správná hodnota: 4x stoupání závitu

- HLOUBKA VRTÁNÍ 2 (délka závitu, inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a koncem závitu
- ČASOVÁ PRODLEVA V SEC.: zadat hodnotu mezi 0 a 0,5 sekundami, aby se zabránilo zaklínění nástroje při návratu
- POSUV F: pojezdová rychlost nástroje při řezání závitu

### Stanovení posuvu: F = S x p F: posuv (mm/min) S: otáčky vřetena (U/min) p: stoupání závitu (mm)

### Vyjetí nástrojem při přerušení programu

Pokud během řezání závitu stisknete externí tlačítko STOP, zobrazí TNC softklávesu, po jejímž stisknutí můžete vyjet s nástrojem.



8.2 Vrtací cykly

# 8.2 Vrtací cykly

# ŘEZÁNÍ ZÁVITU bez vyrovnávací hlavy GS (cyklus 17)

Stroj a TNC musí být od výrobce stroje připraveny pro řezání závitu bez vyrovnávací hlavy.

TNC řeže závity bez vyrovnávací hlavy buď na jeden nebo na více pracovních kroků.

- Výhody oproti cyklu řezání závitu s vyrovnávací hlavou:
- vyšší rychlost obrábění
- opakovatelnost stejného závitu, neboť se vřeteno nasměruje při vyvolání cyklu na polohu 0° (závisí na nastavení strojního parametru)
- větší rozsah pojezdu v ose vřetena, protože odpadá vyrovnávací hlava





### Dbejte před programováním

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu (střed díry) v rovině obrábění s korekcí poloměru nástroje R0.

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu v ose vřetena (BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku).

Znaménko parametru cyklu HLOUBKA definuje směr obrábění.

TNC vypočte posuv v závislosti na otáčkách. Pokud otáčíte během řezání závitu otočným potenciometrem pro override otáček vřetena, přizpůsobí TNC automaticky velikost posuvu.

Otočný potenciometr pro ovveride posuvu není funkční.



BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST 1 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje (startovací poloha) a povrchem obrobku; správná hodnota: 4x stoupání závitu

- HLOUBKA VRTÁNÍ 2 (délka závitu, inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a koncem závitu
- STOUPÁNÍ ZÁVITU 3 :stoupání závitu. Znaménko definuje pravochodý a levochodý závit:
  - += pravochodý závit
  - -= levochodý závit

### Vyjetí nástrojem při přerušení programu

Pokud během řezání závitu stisknete externí tlačítko STOP, zobrazí TNC softklávesu MANUAL OPERATION. Pokud stisknete sotklávesu MANUAL OPERATION, můžete řízeně vyjet s nástrojem. K tomu stiskněte tlačítko kladného osového směru aktivní osy vřetena.

### ŘEZÁNÍ ZÁVITU (cyklus 18)



Stroj a TNC musí být výrobcem stroje připraveny pro řezání závitu.

Cyklus 18 ŘEZÁNÍ ZÁVITU najíždí nástrojem s regulovaným vřetenem z aktuální polohy s aktivními otáčkami na zadanou HLOUBKU. Na dně díry se vřeteno zastaví. Pohyby pro najetí a odjetí musíte zadat odděleně - nejlépe s pomocí cyklu výrobce.Výrobce vašeho stroje vám k tomu sdělí bližší informace.



### Dbejte před programováním

TNC vypočte posuv v závislosti na otáčkách. Pokud otáčíte během řezání závitu otočným potenciometrem pro override otáček vřetena, přizpůsobí TNC automaticky velikost posuvu.

Otočný potenciometr pro ovveride posuvu není funkční.

TNC automaticky spouští a zastavuje vřeteno. Před vyvoláním cyklu neprogramovat M3 nebo M4.

18

HLOUBKA VRTÁNÍ 1 : vzdálenost mezi aktuální polohou nástroje a koncem závitu

Znaménko HLOUBKY VRTÁNÍ definuje směr obrábění ("–" odpovídá zápornému směru v ose vřetena)

STOUPÁNÍ ZÁVITU 2:

stoupání závitu. Znaménko definuje chod závitu:

- + = pravochodý závit (M3 při záporné HL. VRTÁNÍ)
- = levochodý závit (M4 při záporné HL.VRTÁNÍ)



### Příklad: Vrtací cykly



O BEGIN PGM C200 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+3	Definice nástroje
4 TOOL CALL 1 Z S4500	Vyvolání nástroje
5 L Z+250 R0 F MAX	Vyjetí nástrojem
6 CYCL DEF 200 VRTANI	Definice cyklu
Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
Q201=-15 ;HLOUBKA	
Q206=250 ;POSUV NA HLOUBKU	
Q2O2=5 ;HLOUBKA PRISUVU	
Q210=0 ;CAS. PRODLEVA NAHORE	
Q2O3=-10 ;SOURADNICE POVRCHU	
Q204=20 ;2. BEZPEC.VZDALENOST	
7 L X+10 Y+10 R0 F MAX M3	Najetí na díru 1, start vřetena
8 CYCL CALL	Vyvolání cyklu
9 L Y+90 RO F MAX M99	Najetí na díru 2, vyvolání cyklu
10 L X+90 RO F MAX M99	Najetí na díru 3, vyvolání cyklu
11 L Y+10 RO F MAX M99	Najetí na díru 4, vyvolání cyklu
12 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
13 END PGM C200 MM	

### Příklad: Vrtací cykly

### Průběh programu

- Programování vrtacího cyklu v hlavním programu
- Programování obrábění v podprogramu (viz "9 Programování: Podprogramy a opakování části programu")



O BEGIN PGM C18 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+6	Definice nástroje
4 TOOL CALL 1 Z S100	Vyvolání nástroje
5 L Z+250 R0 F MAX	Vyjetí nástrojem
6 CYCL DEF 18.0 REZANI ZAVITU	Definice cyklu řezání závitu
7 CYCL DEF 18.1 HLOUBK +30	
8 CYCL DEF 18.2 STOUPN -1,75	
9 L X+20 Y+20 R0 F MAX	Najetí na díru 1
10 CALL LBL 1	Vyvolání podprogramu 1
11 L X+70 Y+70 RO F MAX	Najetí na díru 2
12 CALL LBL 1	Vyvolání podprogramu
13 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec hlavního programu
14 LBL 1	Podprogram 1: řezání závitu
15 CYCL DEF 13.0 ORIENTACE	Orientace vřetena (možné opakované řezání)
16 CYCL DEF 13.1 UHEL O	
17 L IX-2 RO F1000	Přesazení nástroje pro bezkolizní zápich (závisí na
	průměru jádra a nástroje)
18 L Z+5 RO F MAX	Předpolohování rychloposuvem
19 L Z-30 R0 F1000	Najet na starovací hloubku
20 L IX+2	Nástroj zpět na střed díry
21 CYCL CALL	Vyvolání cyklu 18
22 L Z+5 RO F MAX	Vyjetí nástrojem
23 LBL 0	Konec podprogramu 1
24 END PGM C18 MM	

# 8.3 Cykly pro frézování kapes, čepů a drážek

Cyklus Softklávesa	
4 KAPSOVÉ FRÉZOVÁNÍ (pravoúhlé) Hrubovací cyklus bez automatického předpolohování	4
212 KAPSY NAČISTO (pravoúhlé) Dokončovací cyklus s automatickým předpolohováním, 2. bezpečnostní vzdálenost	212
213 ČEPY NAČISTO (pravoúhlé) Dokončovací cyklus s automatickým předpolohováním, 2. bezpečnostní vzdálenost	213
5 KRUHOVÁ KAPSA Hrubovací cyklus bez automatického předpolohování	5
214 KRUHOVÉ KAPSY NAČISTO Dokončovací cyklus s automatickým předpolohováním, 2. bezpečnostní vzdálenost	214
215 KRUHOVÉ ČEPY NAČISTO Dokončovací cyklus s automatickým předpolohováním, 2. bezpečnostní vzdálenost	215
3 FRÉZOVÁNÍ DRÁŽKY Hrubovací/dokončovací cyklus bez automatického předpolohování, kolmý přísuv na hloubku	3
210 DRÁŽKA S KÝV.ZÁPICHEM Hrubovací/dokončovací cyklus s automatickým předpolohováním, kmitavý ponorný pohyb	210
211 KRUHOVÁ DRÁŽKA Hrubovací/dokončovací cyklus s automatickým předpolohováním, kmitavý ponorný pohyb	211

# 8.3 Cykly pr<mark>o fré</mark>zování kapes, čepů a drážek

### KAPSOVÉ FRÉZOVÁNÍ (cyklus 4)

- 1 Nástroj se zafrézuje do obrobku ve startovací poloze (střed kapsy) na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 2 Poté opisuje nástroj s POSUVEM F dráhu znázorněnou na obrázku vpravo. Nástroj přitom přejíždí nejprve v kladném směru delší strany, u čtvercových kapes v kladném směru Y
- 3 Tento proces se opakuje (1 až 3), až je dosažena HLOUBKA
- 4 Na konci cyklu vyjede TNC nástrojem zpět do startovací polohy

### Dbejte před programováním

0

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu (střed kapsy) v rovině obrábění s korekcí poloměru nástroje R0.

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu v ose vřetena (BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku).

Znaménko parametru cyklu HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ definuje směr obrábění.

Použít frézu s čelními zuby (DIN 844), nebo předvrtat ve středu kapsy.

Pro 2. DÉLKU STRANY platí následující podmínka: 2.DÉLKA STRANY větší jak [(2 x RADIUS ZAOBLENÍ) + Stranový přísuv k].

- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST 1 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje (startovací poloha) a povrchem obrobku
- HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ 2 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem kapsy
- HLOUBKA PŘÍSUVU 3 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut. TNC najede v jednom kroku na HLOUBKU FRÉZOVÁNÍ,když:
  - HLOUBKA PŘÍSUVU = HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ
  - HLOUBKA PŘÍSUVU > HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ
- POSUV NA HLOUBKU: dráhová rychlost nástroje při zafrézování
- 1. DÉLKA STRANY 4: délka kapsy rovnoběžná s hlavní osou roviny obrábění
- 2. DÉLKA STRANY 5: šířka kapsy
- POSUV F: rychlost pojezdu nástroje v rovině obrábění



- OTÁČENÍ VE SMYSLU HODIN: DR-DR + : sousledné frézování při M3 DR – : nesousledné frézování při M3
- RADIUS ZAOBLENÍ: RADIUS pro rohy kapsy Pro RADIUS = 0 je RADIUS ZAOBLENÍ roven poloměru nástroje

### Výpočty:

Stranový přísuv k = K x R

K: Faktor překrytí, definovaný ve strojním parametru 7430
 R: Radius frézv

### **KAPSA NAČISTO (Cyklus 212)**

- 1 TNC najede automaticky nástrojem v ose vřetena na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, nebo - pokud je zadáno - na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a následně do středu kapsy
- 2 Ze středu kapsy přejíždí nástroj v rovině obrábění do startovacího bodu obrábění. TNC respektuje pro výpočet startovacího bodu přídavek nástroje a poloměr nástroje
- 3 Jestliže se nástroj nachází na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI, přejede TNC nástrojem rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a odtud s POSUVEM NA HLOUBKU na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 4 Potom přejíždí nástroj tangenciálně na obrys dokončované součásti a frézuje sousledně jeden oběh
- 5 Pak najede nástroj tangenciálně z obrysu zpět do startovacího bodu v rovině obrábění
- 6 Tento postup (2 až 5) se opakuje, až je dosaženo HLOUBKY
- 7 Na konci cyklu vyjede TNC nástrojem rychloposuvem na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nebo - pokud je zadáno - na
  2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a nakonec do středu kapsy (koncová poloha = startovací poloha)



### Dbejte před programováním

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění.

Pokud chcete hned napoprvé dokončit kapsu, pak použijte frézu s čelními zuby (DIN 844) a zadejte malý POSUV NA HLOUBKU.



8.3 Cykly pr<mark>o fré</mark>zování kapes, čepů a drážek

- 212
- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku
- HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem kapsy
- POSUV NA HLOUBKU Q206: rychlost pojezdu nástroje při najetí na HLOUBKU v mm/min. Pokud zapichujete do materiálu, pak zadat malou hodnotu; pokud již byl kapsa vyhrubovaná, pak zadat větší posuv
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q202 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut; zadat hodnotu větší než 0
- FRÉZOVÁCÍ POSUV Q207: pojezdová rychlost nástroje při frézování v mm/min
- SOUŘADNICE POVRCHU DÍLCE Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
- 2. BEZPEČ. VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose nástroje, ve které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)
- STŘED 1. OSY Q216 (absolutně): střed kapsy v hlavní ose roviny obrábění
- STŘED 2. OSY Q217 (absolutně): střed kapsy ve vedlejší ose roviny obrábění
- 1. DÉLKA STRANY Q218 (inkrementálně): délka kapsy, rovnoběžně s hlavní osou roviny obrábění
- 2. DÉLKA STRANY Q219 (inkrementálně): šířka kapsy, rovnoběžně s vedlejší osou roviny obrábění
- RADIUS ROHU Q220: poloměr rohu kapsy
- PŘÍDAVEK 1. OSA Q221 (inkrementálně): přídavek v hlavní ose roviny obrábění, vztažený na délku kapsy





- 1 TNC najede automaticky nástrojem v ose vřetena na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, nebo - pokud je zadáno - na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a následně do středu čepu
- 2 Ze středu čepu přejíždí nástroj v rovině obrábění do startovacího bodu obrábění. TNC respektuje pro výpočet startovacího bodu přídavek nástroje a poloměr nástroje
- 3 Jestliže se nástroj nachází na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI, přejede TNC nástrojem rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a odtud s POSUVEM NA HLOUBKU na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 4 Potom přejíždí nástroj tangenciálně na obrys dokončované součásti a frézuje sousledně jeden oběh
- 5 Pak najede nástroj tangenciálně z obrysu zpět do startovacího bodu v rovině obrábění
- 6 Tento postup (2 až 5) se opakuje, až je dosaženo HLOUBKY
- 7 Na konci cyklu vyjede TNC nástrojem rychloposuvem na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nebo - pokud je zadáno - na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a nakonec do středu čepu(koncová poloha = startovací poloha)



Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění.

Pokud chcete hned napoprvé dokončit čep, pak použijte frézu s čelními zuby (DIN 844) a zadejte malý POSUV NA HLOUBKU.

213	Ú

### BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200

(inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku

- HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem čepu
- POSUV NA HLOUBKU Q206: rychlost pojezdu nástroje při najetí na HLOUBKU v mm/min. Pokud zapichujete do materiálu, pak zadat malou hodnotu; pokud již byl kapsa vyhrubovaná, pak zadat větší posuv
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q202 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut; zadat hodnotu větší než 0
- POSUV FRÉZOVÁNÍ Q207: pojezdová rychlost nástroje při frézování v mm/min
- SOUŘADNICE POVRCHU DÍLCE Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku





- 2. BEZPEČ. VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose nástroje, ve které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)
- STŘED 1. OSY Q216 (absolutně): střed čepu v hlavní ose roviny obrábění
- STŘED 2. OSY Q217 (absolutně): střed čepu ve vedlejší ose roviny obrábění
- 1. DÉLKA STRANY Q218 (inkrementálně): délka čepu, rovnoběžně s hlavní osou roviny obrábění
- 2. DÉLKA STRANY Q219 (inkrementálně): šířka čepu, rovnoběžně s vedlejší osou roviny obrábění
- RADIUS V ROHU Q220: poloměr rohu čepu
- PŘÍDAVEK V 1. OSE Q221 (inkrementálně): přídavek v hlavní ose roviny obrábění, vztažený na délku čepu



### **KRUHOVÁ KAPSA (cyklus 5)**

- 1 Nástroj se zapichuje ve startovací poloze (střed kapsy) do obrobku a najíždí na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 2 Potom opisuje nástroj spirálovou dráhu znázorněnou na obrázku vpravo s POSUVEM F ; ke stranovému přísuvu viz cyklus 4 KAPSOVÉ FRÉZOVÁNÍ
- 3 Tento proces se opakuje, až je dosaženo HLOUBKY FRÉZOVÁNÍ
- 4 Nakonec přejede TNC nástrojem zpět do startovací polohy

### Dbejte před programováním

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu (střed kapsy) v rovině obrábění s korekcí poloměru nástroje R0.

Naprogramovat polohovací blok do startovacího bodu v ose vřetena (BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku).

Znaménko parametru cyklu HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ definuje směr obrábění.

Použít frézu s čelními zuby (DIN 844), nebo předvrtat ve středu kapsy.



•

BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST 1 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje (startovací poloha) a povrchem obrobku

- HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ 2 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem kapsy
- HLOUBKA PŘÍSUVU 3 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut. TNC najede v jednom kroku na HLOUBKU FRÉZOVÁNÍ,když:

  - HLOUBKA PŘÍSUVU > HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ
- POSUV NA HLOUBKU: dráhová rychlost nástroje při zapichování
- RADIUS KRUHU: poloměr kruhové kapsy
- POSUV F. pojezdová rychlost nástroje v rovině obrábění
- SMĚR FRÉZOVÁNÍ: DR-
  - DR + : sousledné frézování při M3
  - DR : nesousledné frézování při M3





### KRUHOVÁ KAPSA NAČISTO (cyklus 214)

- TNC najede automaticky nástrojem v ose vřetena na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, nebo - pokud je zadáno - na
   2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a následně do středu kapsy
- 2 Ze středu kapsy přejíždí nástroj v rovině obrábění do startovacího bodu obrábění. TNC respektuje pro výpočet startovacího bodu průměr neobrobeného polotovaru a poloměr nástroje
- 3 Jestliže se nástroj nachází na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI, přejede TNC nástrojem rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a odtud s POSUVEM NA HLOUBKU na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 4 Potom přejíždí nástroj tangenciálně na obrys dokončované součásti a frézuje sousledně jeden oběh
- 5 Pak najede nástroj tangenciálně z obrysu zpět do startovacího bodu v rovině obrábění
- 6 Tento postup (2 až 5) se opakuje, až je dosaženo HLOUBKY
- 7 Na konci cyklu vyjede TNC nástrojem rychloposuvem na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nebo - pokud je zadáno - na
   2 BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a nakonec do středu kapsy(koncová poloha = startovací poloha)





### Dbejte před programováním

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění.

Pokud chcete hned napoprvé dokončit čep, pak použijte frézu s čelními zuby (DIN 844) a zadejte malý POSUV NA HLOUBKU.



BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku

- HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem kapsy
- POSUV NA HLOUBKU Q206: rychlost pojezdu nástroje při najetí na HLOUBKU v mm/min. Pokud zapichujete do materiálu, pak zadat malou hodnotu; pokud již byla kapsa vyhrubovaná, pak zadat větší posuv
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q202 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut; zadat hodnotu větší než 0
- FRÉZOVACÍ POSUV Q207: pojezdová rychlost nástroje při frézování v mm/min

- SOUŘADNICE POVRCHU Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
- 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose nástroje, ve které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)
- STŘED 1. OSY Q216 (absolutně): střed kapsy v hlavní ose roviny obrábění
- STŘED 2. OSY Q217 (absolutně): střed kapsy ve vedlejší ose roviny obrábění
- PRŮMĚR POLOTOVARU Q222: průměr předobrobené kapsy; průměr polotovaru zadat menší než průměr hotové součásti
- PRŮMĚR HOTOVÉHO DÍLU Q223: průměr nahotovo obrobené kapsy; průměr hotové součásti zadat větší než průměr neobrobeného polotovaru

### KRUHOVÉ ČEPY NAČISTO (cyklus 215)

- TNC najede automaticky nástrojem v ose vřetena na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, nebo - pokud je zadáno - na
   2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a následně do středu čepu
- 2 Ze středu kapsy přejíždí nástroj v rovině obrábění do startovacího bodu obrábění. TNC respektuje pro výpočet startovacího bodu průměr neobrobeného polotovaru a poloměr nástroje
- 3 Jestliže se nástroj nachází na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI, přejede TNC nástrojem rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a odtud s POSUVEM NA HLOUBKU na první HLOUBKU PŘÍSUVU
- 4 Potom přejíždí nástroj tangenciálně na obrys dokončované součásti a frézuje sousledně jeden oběh
- 5 Pak najede nástroj tangenciálně z obrysu zpět do startovacího bodu v rovině obrábění
- 6 Tento postup (2 až 5) se opakuje, až je dosaženo HLOUBKY
- 7 Na konci cyklu vyjede TNC nástrojem rychloposuvem na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nebo - pokud je zadáno - na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a nakonec do středu čepu(koncová poloha = startovací poloha)





# 8.3 Cykly pr<mark>o fré</mark>zování kapes, čepů a drážek

### 

215

### Dbejte před programováním

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění.

Pokud chcete hned napoprvé dokončit čep, pak použijte frézu s čelními zuby (DIN 844) a zadejte malý POSUV NA HLOUBKU.

BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku

- HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem čepu
- POSUV NA HLOUBKU Q206: rychlost pojezdu nástroje při najetí na HLOUBKU v mm/min. Pokud zapichujete do materiálu, pak zadat malou hodnotu; pokud zapichujete do prázdna, pak zadat větší posuv
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q202 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut; zadat hodnotu větší než 0
- FRÉZOVACÍ POSUV Q207: pojezdová rychlost nástroje při frézování v mm/min
- SOUŘADNICE POVRCHU Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
- 2. BEZPEČ. VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose nástroje, ve které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)
- STŘED 1. OSY Q216 (absolutně): střed čepu v hlavní ose roviny obrábění
- STŘED 2. OSY Q217 (absolutně): střed čepu ve vedlejší ose roviny obrábění
- PRŮMĚR POLOTOVARU Q222: průměr předobrobeného čepu; průměr polotovaru zadat menší než průměr hotové součásti
- PRŮMĚR HOTOVÉHO DÍLU Q223: průměr nahotovo obrobeného čepu; průměr hotové součásti zadat větší než průměr neobrobeného polotovaru





### FRÉZOVÁNÍ DRÁŽKY (cyklus 3)

### Hrubování

- Nástroj se zapíchne do obrobku před startovací polohou a frézuje drážku po délce
- 2 Na konci drážky dojde k PŘÍSUVU NA HLOUBKU a nástroj frézuje v opačném směru.

Tento proces se opakuje, až je dosaženo HLOUBKY FRÉZOVÁNÍ

### Dokončování

Ø

obrobku).

bodě startu.

- 3 Na dně frézování najede TNC nástrojem tangenciálně po kruhové dráze na vnější obrys; tak je sousledně (při M3) načisto obroben obrys
- 4 Potom přejede nástroj rychloposuvem FMAX zpět na BEZPEČNOU VZDÁLENOST

Při lichém počtu přísuvů přejede nástroj v BEZPEČNÉ VÝŠCE do startovací polohy

Naprogramovat polohovací blok do bodu startu v rovině obrábění – střed drážky (2. DÉLKA STRANY) přesazený o

Naprogramovat polohovací blok do bodu startu v ose vřetena (BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad provrchem

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění. Použít frézu s čelními zuby (DIN 844), nebo předvrtat v

Zvolit průměr frézy ne větší než ŠÍŘKA DRÁŽKY a ne menší

poloměr nástroje v drážce – s KOREKCÍ RADIUSU R0.

Dbejte před programováním

než polovinu ŠÍŘKY DRÁŽKY.







- HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ 2 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem drážky
- HLOUBKA PŘÍSUVU 3 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut. TNC najede v jednom kroku na HLOUBKU FRÉZOVÁNÍ, když:
  - HLOUBKA PŘÍSUVU = HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ
  - HLOUBKA PŘÍSUVU > HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ



- POSUV NA HLOUBKU: dráhová rychlost nástroje při zapichování
- 1. DÉLKA STRANY 4: délka drážky; znaménkem definovat 1. směr řezu
- 2. DÉLKA STRANY 5: šířka drážky
- POSUV F: rychlost pojezdu nástroje v rovině obrábění

# DRÁŽKA s kývavým zápichem (cyklus 210)



### Dbejte před programováním

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění.

Zvolit průměr frézy ne větší než ŠÍŘKA DRÁŽKY a ne menší než třetinu ŠÍŘKY DRÁŽKY.

Zvolit průměr frézy menší než polovinu délky drážky: jinak nemůže TNC kývavě zapichovat.

### Hrubování

- 1 TNC napolohuje nástroj v ose vřetena na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a potom do středu levé kružmice; odtud polohuje TNC nástroj na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku
- 2 Nástroj najede s POSUVEM HRUBOVÁNÍ na povrch obrobku; odtud přejíždí fréza ve směru délky drážky – šikmo se zapichujíc do materiálu – do středu pravé kružnice
- 3 Potom jede nástroj opět šikmo se zapichujíc zpět do středu levé kružnice; tyto kroky se opakují až je dosaženo HLOUBKY FRÉZOVÁNÍ
- 4 Na HLOUBCE FRÉZOVÁNÍ přejíždí TNC nástrojem kvůli zarovnání na druhý konec drážky a pak opět do středu drážky

### Dokončování

- 5 Ze středu drážky najíždí TNC tangenciálně nástrojem na hotový obrys; pak TNC sousledně (při M3) načisto ofrézuje obrys
- 6 Na konci obrysu přejede nástroj tangenciálně směrem od obrysu drážky do středu drážky
- 7 Potom odjede nástroj rychloposuvem FMAX zpět na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a - pokud je zadána - na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST



- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně):
   vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku
  - HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem drážky
  - FRÉZOVACÍ POSUV Q207: rychlost pojezdu nástroje při frézování v mm/min
  - HLOUBKA PŘÍSUVU Q202 (inkrementálně): rozměr, o který je při kývavém pohybu v ose nástroje celkem přisunut nástroj
  - ROZSAH OBRÁBĚNÍ (0/1/2) Q215: definice rozsahu obrábění:
    - 0: hrubovat a dokončovat
    - 1: pouze hrubovat
    - 2: pouze dokončovat
  - SOUŘADNICE POVRCHU Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
  - 2. BEZPEČ. VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice Z, ve které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)
  - STŘED 1. OSY Q216 (absolutně): střed drážky v hlavní ose roviny obrábění
  - STŘED 2. OSY Q217 (absolutně): střed drážky ve vedlejší ose roviny obrábění
  - 1. DÉLKA STRANY Q218 (hodnota rovnoběžně s hlavní osou roviny obrábění): zadat delší stranu drážky
  - 2. DÉLKA STRANY Q219 (hodnota rovnoběžně s vedlejší osou roviny obrábění): zadat šířku drážky; je-li zadaná šířka drážky rovna průměru nástroje, pak TNC pouze hrubuje
  - ÚHEL NATOČENÍ Q224 (absolutně): úhel, o který je celá drážka natočena; střed otáčení leží ve středu drážky





# KRUHOVÁ DRÁŽKA s kývavým zápichem (cyklus 211)

### Hrubování

- 1 TNC napolohuje nástroj v ose vřetena na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a pak do bodu startu. Bod startu vypočte TNC ze zadaných parametrů cyklu; odtud polohuje TNC nástroj na zadanou BEZPEČNOSTNÍ VÝŠKU nad povrch obrobku
- 2 Nástroj najíždí POSUVEM FRÉZOVÁNÍ na povrch obrobku; odtud odjíždí nástroj - šikmo se zapichujíc do materiálu - k druhému konci drážky
- 3 Potom přejíždí nástroj opět šikmo se zapichujíc do bodu startu; tento proces (2 až 3) se opakuje, až je dosaženo programované HLOUBKY FRÉZOVÁNÍ
- 4 Na HLOUBCE FRÉZOVÁNÍ přejíždí TNC nástrojem kvůli zarovnání dna na druhý konec drážky

### Dokončování

- 5 K dokončení drážky najíždí TNC tangenciálně nástrojem na hotový obrys. Pak dokončí TNC sousledně (při M3) obrys
- 6 Na konci obrysu odjede nástroj tangenciálně od obrysu
- 7 Potom odjíždí nástroj rychloposuvem FMAX zpět na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a – je-li zadána – na 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST



### Dbejte před programováním

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr frézování.

Zvolit průměr frézy ne větší než ŠÍŘKA DRÁŽKY a ne menší než třetinu ŠÍŘKY DRÁŽKY.

Zvolit průměr frézy menší než polovinu délky drážky: jinak nemůže TNC kývavě zapichovat.

211

- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku
- HLOUBKA Q201 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem drážky
- FRÉZOVACÍ POSUV Q207: rychlost pojezdu nástroje při frézování v mm/min
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q202 (inkrementálně): rozměr, o který je při kývavém pohybu v ose nástroje celkem přisunut nástroj





- ROZSAH OBRÁBĚNÍ (0/1/2) Q215: definice rozsahu obrábění:
  - 0: hrubovat a dokončovat
  - 1: pouze hrubovat
  - 2: pouze dokončovat
- SOUŘADNICE POVRCHU Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
- 2. BEZPEČ. VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice Z, ve které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)
- STŘED 1. OSY Q216 (absolutně): střed drážky v hlavní ose roviny obrábění
- STŘED 2. OSY Q217 (absolutně): střed drážky ve vedlejší ose roviny obrábění
- PRŮMĚR ROZTEČNÉHO KRUHU Q244: zadat průměr dělicí kružnice
- 2. DÉLKA STRANY Q219: zadat šířku drážky; je-li zadána šířka drážky stejná jako průměr nástroje, pak TNC pouze hrubuje
- START.ÚHEL Q245 (absolutně): zadat polární úhel bodu startu
- ÚHEL OTEVŘENÍ Q248 (inkrementálně): zadat úhel otevření drážky





ážek
a drá
epů
s, čí
ape
ání k
VOZ
o fré
ly pr
Cyk
8.3

_		
0	BEGIN PGM C210 MM	
1	BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Definice neobrobeného polotovaru
2	BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3	TOOL DEF 1 L+O R+6	Definice nástroje pro hrubování/dokončování
4	TOOL DEF 2 L+0 R+3	Definice nástroje - frézy drážky
5	TOOL CALL 1 Z S3500	Vyvolání nástroje pro hrubování/dokončování
6	L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem
7	CYCL DEF 213 CEPY NA CISTO	Definice cyklu vnějšího obrábění
	Q2OO=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
	Q201=-30 ;HLOUBKA	
	Q206=250 ;POSUV NA HLOUBKU	
	Q2O2=5 ;HLOUBKA PRISUVU	
	Q207=250 ;FREZOVACI POSUV	
	Q2O3=+O ;SOURADNICE POVRCHU	
	Q2O4=2O ;2. BEZPEC.VZDALENOST	
	Q216=+50 ;STRED 1. OSY	
	Q217=+50 ;STRED 2. OSY	
	Q218=90 ;1. DELKA STRANY	
	Q219=80 ;2. DELKA STRANY	
	Q220=0 ;RADIUS V ROHU	
	Q221=5 ;PRIDAVEK V 1. OSE	
8	CYCL CALL M3	Vyvolání cyklu vnějšího obrábění

9 CYCL DEF 5.0 KRUHOVA KAPSA	Definice cyklu kruhové kapsy
10 CYCL DEF 5.1 VZDAL. 2	
11 CYCL DEF 5.2 HLOUBK -30	
12 CYCL DEF 5.3 PRISUV 5 F250	
13 CYCL DEF 5.4 RADIUS 25	
14 CYCL DEF 5.5 F400 DR+	
15 L Z+2 RO F MAX M99	Vyvolání cyklu kruhové kapsy
16 L Z+250 RO F MAX M6	Výměna nástroje
17 TOOL CALL 2 Z S5000	Vyvolání nástroje - fréza na drážku
18 CYCL DEF 211 KRUHOVA DRAZKA	Definice cyklu pro drážku1
Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
Q201=-20 ;HLOUBKA	
Q207=250 ;FREZOVACI POSUV	
Q2O2=5 ;HLOUBKA PRISUVU	
Q215=0 ;ZPUSOB REZOVANI	
Q2O3=+O ;SOURADNICE POVRCHU	
Q204=100 ;2. BEZPEC.VZDALENOST	
Q216=+50 ;STRED 1. OSY	
Q217=+50 ;STRED 2. OSY	
Q244=70 ;PRUMER ROZTEC. KRUHU	
Q219=8 ;2. DELKA STRANY	
Q245=+45 ;START. UHEL	
Q248=90 ;UHEL OTEVRENI	
19 CYCL CALL M3	Vyvolání cyklu pro drážku 1
20 FN 0: Q245 = +225	Nový startovací úhel pro drážku 2
21 CYCL CALL	Vyvolání cyklu pro drážku 2
22 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
23 END PGM C210 MM	

### 8.4 Cykly pro vytvoření rastru bodů

TNC disponuje 2 cykly, se kterými můžete zhotovit rastr bodů:

Cyklus	Softklávesa
220 RASTR NA KRUHU	220 et al.
221 RASTR NA PŘÍMCE	221 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

S cyklem 220 a 221 můžete kombinovat následující obráběcí cykly:

Cyklus 1	HLUBOKÉ VRTÁNÍ
Cyklus 2	ŘEZÁNÍ ZÁVITU s vyrovnávací hlavou
Cyklus 3	FRÉZOVÁNÍ DRÁŽKY
Cyklus 4	KAPSOVÉ FRÉZOVÁNÍ
Cyklus 5	KRUHOVÁ KAPSA
Cyklus 17	ŘEZÁNÍ ZÁVITU bez vyrovnávací hlavy
Cyklus 18	řezání závitu
Cyklus 200	VRTÁNÍ
Cyklus 201	VYSTRUŽOVÁNÍ
Cyklus 202	VYSOUSTRUŽENÍ
Cyklus 203	UNIVERZÁLNÍ VRTACÍ CYKLUS
Cyklus 212	KAPSA NAČISTO
Cyklus 213	ČEPY NAČISTO
Cyklus 214	KRUHOVÁ KAPSA NAČISTO
Cyklus 215	KRUHOVÉ ČEPY NAČISTO

### **RASTR NA KRUHU (cyklus 220)**

1 TNC napolohuje nástroj z aktuální polohy do bodu startu prvního obrábění.

Sled:

8.<mark>4 Cy</mark>kly pro vytvoření rastru bodů

- Najetí na 2. BEZPEČN. VZDÁLENOST (osa vřetena)
- Najetí bodu startu v rovině obrábění
- Najetí na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku (osa vřetena)
- 2 Od této polohy provede TNC naposledy definovaný obráběcí cyklus
- **3** Potom polohuje TNC nástroj pohybem po přímce do bodu startu dalšího obrábění; nástroj se přitom nachází na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI (nebo 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI)
- 4 Tento proces (1 až 3) se opakuje, až jsou provedena veškerá obrábění v rastru





### Dbejte před obráběním

Cyklus 220 je DEF-aktivní, to znamená cyklus 220 vyvolává automaticky naposledy definovaný obráběcí cyklus

Pokud zkombinujete obráběcí cykly 200 až 215 s cyklem 220. pak isou účinné BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST. POVRCH OBROBKU a 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST z cyklu 220.

- 220 et s
- STŘED 1. OSY Q216 (absolutně): střed roztečné kružnice v hlavní ose roviny obrábění
- STŘED 2. OSY Q217 (absolutně): střed roztečné kružnice ve vedlejší ose roviny obrábění
- PRŮMĚR ROZTEČ.KRUŽNICE Q244: průměr roztečné kružnice
- START. ÚHEL Q245 (absolutně): úhel mezi hlavní osou roviny obrábění a bodem startu prvního obrábění na roztečné kružnici
- KONC. ÚHEL Q246 (absolutně): úhel mezi hlavní osou roviny obrábění a bodem startu posledního obrábění na roztečné kružnici; KONC.ÚHEL zadat různý od START. ÚHLU; je-li zadán KONC. ÚHEL větší jak START. ÚHEL, pak se obrábí proti smyslu pohybu hodin.ruček, jinak ve smyslu pohybu hodin.ruček
- ÚHLOVÁ ROZTEČ Q247 (inkrementálně): úhel mezi dvěma obráběními na roztečné kružnici: ie-li ÚHLOVÁ ROZTEČ rovna nule, pak vypočte TNC ÚHLOVOU ROZTEČ ze START.ÚHLU a KONC.ÚHLU; je-li zadána ÚHLOVÁ ROZTEČ, pak TNC nerespektuje KONC.ÚHEL; znaménko ÚHLOVÉ ROZTEČE definuje směr obrábění (- = smysl pohybu hodin.ruček)



- POČET OBRÁBĚNÍ Q241: počet obrábění na roztečné kružnici
- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku; zadat kladnou hodnotu
- SOUŘADNICE POVRCHU Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
- 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice v ose vřetena, na které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami); zadat kladnou hodnotu

### RASTR NA PŘÍMCE (cyklus 221)

### Dbejte před programováním

Cyklus 221 je DEF-aktivní, to znamená cyklus 221 vyvolává automaticky naposledy definovaný obráběcí cyklus

Pokud zkombinujete obráběcí cykly 200 až 215 s cyklem 221, pak jsou účinné BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, POVRCH OBROBKU a 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST z cyklu 221.

 TNC napolohuje nástroj z aktuální polohy do bodu startu prvního obrábění.

Sled:

- Najetí na 2. BEZPEČN. VZDÁLENOST (osa vřetena)
- Najetí bodu startu v rovině obrábění
- Najetí na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad povrchem obrobku (osa vřetena)
- 2 Od této polohy provede TNC naposledy definovaný obráběcí cyklus
- 3 Potom polohuje TNC nástroj pohybem po přímce do bodu startu dalšího obrábění; nástroj se přitom nachází na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI (nebo 2. BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI)
- 4 Tento proces se opakuje (1 až 3), až jsou provedena všechna obrábění na prvním řádku rastru; nástroj se nachází na posledním bodě prvního řádku
- 5 Potom přejede TNC nástrojem k poslednímu bodu druhého řádku a provede tam obrábění
- 6 Odtud polohuje TNC nástroj v záporném směru hlavní osy na bod startu dalšího obrábění
- 7 Tento proces (5-6) se opakuje, až jsou provedena všechna obrábění v druhém řádku
- 8 Poté přejede TNC nástrojem do bodu startu dalšího řádku
- 9 V kmitavém pohybu budou provedeny všechny řádky



8.4 Cykly pro vytvoření rastru bodů

221 0 0 0 0

- START.BOD 1. OSY Q225 (absolutně): souřadnice bodu startu v hlavní ose roviny obrábění
  - START.BOD 2. OSY Q226 (absolutně): souřadnice bodu startu ve vedlejší ose roviny obrábění
  - ROZTEČ 1. OSY Q237 (inkrementálně): rozteč jednotlivých bodů na řádku
  - ROZTEČ 2. OSY Q238 (inkrementálně): rozteč jednotlivých řádků od sebe
  - POČET SLOUPCŮ Q242: počet obrábění na řádku
  - POČET ŘÁDKŮ Q243: počet řádků
  - OTOČENÍ Q224 (absolutně): úhel, o který je celý rastr otočen; střed otočení leží v bodě startu
  - BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku
  - SOUŘADNICE POVRCHU Q203 (absolutně): souřadnice povrchu obrobku
  - 2. BEZPEČN. VZDÁLENOST Q204 (inkrementálně): souřadnice osy vřetena, ve které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)







0	BEGIN PGM VRTPLAN MM	
1	BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Definice neobrobeného polotovaru
2	BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3	TOOL DEF 1 L+0 R+3	Definice nástroje
4	TOOL CALL 1 Z S500	Vyvolání nástroje
5	L Z+250 RO F MAX M3	Vyjetí nástrojem
6	CYCL DEF 200 VRTANI	Definice cyklu vrtání
	Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
	Q201=-15 ;HLOUBKA	
	Q206=250 ;POSUV NA HLOUBKU	
	Q2O2=4 ;HLOUBKA PRISUVU	
	Q210=0 ;CAS. PRODLEVA NAHORE	
	Q2O3=+O ;SOURADNICE POVRCHU	
	0204=10 :2. BEZPEC.VZDALENOST	

7 CYCL DEF 220 RASTR NA KRUHU	Definice cyklu rozteč. kružnice 1, CYCL 200 je vyvolán utomaticky,
Q216=+30 ;STRED 1. OSY	Q200, Q203 a Q204 jsou účinné z cyklu 220
Q217=+70 ;STRED 2. OSY	
Q244=50 ;PRUMER ROZTEC. KRUHU	
Q245=+0 ;START. UHEL	
Q246=+360 ;KONC. UHEL	
Q247=+0 ;UHLOVA ROZTEC	
Q241=10 ; POCET OBRABENI	
Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
Q2O3=+0 ;SOURADNICE POVRCHU	
Q204=100 ;2. BEZPEC.VZDALENOST	
8 CYCL DEF 220 RASTR NA KRUHU	Definice cyklu rozteč.kružnice 2, CYCL 200 je vyvolán utomaticky,
Q216=+90 ;STRED 1. OSY	Q200, Q203 a Q204 jsou účinné z cyklu 220
Q217=+25 ;STRED 2. OSY	
Q244=70 ;PRUMER ROZTEC. KRUHU	
Q245=+90 ;START. UHEL	
Q246=+360 ;KONC. UHEL	
Q247=+30 ;UHLOVA ROZTEC	
Q241=5 ;POCET OBRABENI	
Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
Q2O3=+O ;SOURADNICE POVRCHU	
Q204=100 ;2. BEZPEC.VZDALENOST	
9 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
10 END PGM VRTPLAN MM	

### 8.5 SL-cykly

S SL-cykly se dají obrábět komplexně složené obrysy, se zajištěním zvlášť vysoké věrnosti povrchu.

### Vlastnosti obrysu

- Celkový obrys může být složen z překrývajících se dílčích obrysů (až 12 kusů). Dílčí obrysy přitom tvoří libovolné kapsy a ostrůvky
- Seznam dílčích obrysů (čísla podprogramů) zadáte v cyklu 14 OBRYS. TNC vypočte z dílčích obrysů celkový obrys
- Dílčí obrysy samotné zadáte ve formě podprogramů
- Paměť pro SL-cyklus je omezena. Všechny podprogramy dohromady nesmí obsahovat více jak např. 128 přímkových úseků

### Vlastnosti podprogramů

- Přepočtu souřadnic jsou dovolené
- TNC ignoruje posuvy F a přídavné funkce M
- TNC rozpozná kapsu, pokud obíháte obrys zevnitř, např. popis obrysu ve smyslu pohybu hodinových ručiček s korekcí poloměru nástroje RR
- TNC rozpozná ostrůvek, pokud obíháte obrys zvnějšku, např. popis obrysu ve smyslu pohybu hodinových ručiček s korekcí poloměru nástroje RL
- Podprogramy nesmí obsahovat žádné souřadnice v ose vřetena
- V prvním souřadném bloku podprogramu definujete rovinu obrábění. Rovnoběžné osy jsou dovoleny

### Vlastnosti obráběcích cyklů

- TNC napolohuje automaticky nástroj před každým cyklem na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST
- Každá hloubková hladina je frézována bez sejmutí nástroje; ostrůvky jsou objížděny stranově
- Radius "vnitřních rohů" je programovatelný nástroj nezůstane stát, poškrábání od břitu je vyloučeno (platí pro vnější dráhu při hrubování a dokončování stěn)
- Při dokončování stěn najíždí TNC na obrys po tangenciální kruhové dráze
- Při dokončování dna najíždí TNC nástrojem na obrobek rovněž po tangenciální kruhové dráze (např.: osa vřetena Z: kruhová dráha v rovině Z/X)
- TNC obrábí obrys nepřetržitě a to sousledně, popř. nesousledně

S MP7420 určíte, kam má TNC na konci cyklů 21 až 24 napolohovat nástroj.
Rozměrové údaje pro obrábění, jako hloubka frézování, přídavek a bezpečnostní vzdálenost zadáte ústředně v cyklu 20 jako DATA OBRYSU.

### Přehled: SL-cykly

Cyklus	Softklávesa
14 OBRYS (nutně vyžadovaný)	14 LBL 1N
20 DATA OBRYSU (nutně vyžadovaný)	20 CONTOUR DATA
21 PŘEDVRTÁNÍ (volitelně použitelný)	21 0
22 VYHRUBOVÁNÍ (nutně vyžadovaný)	
23 DOKONČOVAT DNO (volitelně použitelný)	23
24 DOKONČOVÁNÍ STĚN (volitelně použitelný)	24
Rozšířené cykly:	
Cyklus	Softklávesa
25 OTEVŘENÝ OBRYS	25 ////////////////////////////////////
27 VÁLCOVÝ PLÁŠŤ	27

Schema: Práce s SL-cykly
O BEGIN PGM SL2 MM
12 CYCL DEF 14.0 OBRYS
13 CYCL DEF 20.0 DATA OBRYSU
16 CYCL DEF 21.0 PREDVRTANI
17 CYCL CALL
18 CYCL DEF 22.0 HRUBOVANI
19 CYCL CALL
22 CYCL DEF 23.0 DOKONCOVAT DNO
23 CYCL CALL
26 CYCL DEF 24.0 DOKONCOVANI STEN
27 CYCL CALL
50 L Z+250 RO FMAX M2
51 LBL 1
60 LBL 0
61 LBL 2
62 LBL 0
99 END PGM SL2 MM

### **OBRYS** (cyklus 14)

V cyklu 14 OBRYS vypište všechny podprogramy, které mají být překryty v celkový obrys.



### Dbejte před programováním

Cyklus 14 je aktivní jako DEF, to znamená že je v programu efektivní od své definice

V cyklu 14 můžete vypsat maximálně 12 podprogramů (dílčích obrysů)



ČÍSLA LBL PRO OBRYS: zadat všechna čísla jednotlivých podprogramů, které mají být překryty do výsledného obrysu. Každé číslo potvrdit stiskem klávesy ENT a ukončit zadání stiskem klávesy END.



Kapsy a ostrůvky můžete překrýt do nového obrysu. Tak můžete zvětšit plochu kapsy překrytou kapsou nebo zmenšit ostrůvek.

### Podprogramy: překryté kapsy

Následující příklady programů jsou podprogramy obrysů, které se vyvolají v hlavním programu s cyklem 14 OBRYS.

Kapsy A a B se překrývají.

TNC vypočte průsečíky  $S_1$  a  $S_2$ , nemusíte je programovat.

Kapsy jsou programovány jako plné kruhy.

Podprogram 1: kapsa vlevo

15	LBL 1
16	L X+10 Y+50 RR
17	CC X+35 Y+50
18	C X+10 Y+50 DR-
19	LBL O

Podprogram 2: kapsa vpravo

20	LBL 2	
21	L X+90 Y+50 RR	
22	CC X+65 Y+50	
23	C X+90 Y+50 D	R -
24	LBL O	





**"Součtová" - plocha** Mají být obrobeny obě dílčí plochy A a B včetně společně překryté plochy:

- Plochy A a B musí být kapsy.
- První kapsa (v cyklu 14) musí začínat vně druhé.

### Plocha A:

15	LBL 1			
16	L X+1	0	Y+50	RR
17	CC X+	+35	Y + 5 0	l
18	C X+1	0	Y+50	D R -
19	LBL C	)		

Plocha B:

20	LBL 2		
21	L X+90 Y+50 RR		
22	CC X+65 Y+50		
23	C X+90 Y+50 DR-		
24	LBL O		

### "Rozdílová" - plocha

Plocha A má být obrobena bez části, překryté plochou B:

Plocha A musí být kapsa a B musí být ostrůvek.

A musí začínat vně B.

Plocha A:

15	LBL	1		
16	LX	(+10	Y+50	RR
17	C C	X + 3 5	Y + 5 (	)
18	C X	(+10	Y+50	D R -
19	LBL	0		

Plocha B:

ZI L ATTO ITTO KL	
22 CC X+65 Y+50	
23 C X+90 Y+50 DR-	
24 LBL 0	





### "Průniková" - plocha

Má být obrobena plocha vzniklá překrytím A a B. (Jednoduše nepřekryté plochy mají zůstat neobrobené.)

A a B musí být kapsy.

A musí začínat uvnitř B.

Plocha A:

15	LBL 1
16	L X+60 Y+50 RR
17	CC X+35 Y+50
18	C X+60 Y+50 DR-
19	LBL O

Plocha B:

20	LBL 2
21	L X+90 Y+50 RR
22	CC X+65 Y+50
23	C X+90 Y+50 DR-
24	LBL O

### DATA OBRYSU (cyklus 20)

V cyklu 20 zadáte informace k obrábění pro podprogramy s dílčími obrysy.



### Dbejte před programováním

Cyklus 20 je aktivní jako DEF, to znamená že cyklus 20 je aktivní v programu obrábění od své definice.

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění.

V cyklu 20 zadané informace pro obrábění platí pro cykly 21 až 24.

Použijete-li SL-cykly v programech s Q-parametry, pak nesmíte používat parametry Q1 až Q19 jako programové parametry.



HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ Q1 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem kapsy.

- FAKTOR PŘEKRYTÍ DRÁHY NÁSTROJE Q2: Q2 x poloměr nástroje udává stranový přísuv k.
- PŘÍDAVEK NA ČISTO PRO STRANU Q3 (inkrementálně): přídavek na dokončení v rovině obrábění.
- PŘÍDAVEK NA ČISTO PRO DNO Q4 (inkrementálně): přídavek na dokončení pro HLOUBKU.
- SOUŘADNICE POVRCHU DÍLCE Q5 (absolutně): absolutní souřadnice povrchu obrobku





- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q6 (inkrementálně): vzdálenost mezi čelem nástroje a povrchem obrobku
- BEZPEČNÁ VÝŠKA Q7 (absolutně): absolutní výška, ve které nemůže dojít k žádné kolizi s obrobkem (pro mezipolohování a návrat na konci cyklu)
- VNITŘNÍ RADIUS ZAOBLENÍ Q8: poloměr zaoblení na vnitřních "rozích"
- OTÁČENÍ ? V HOD.SMYSLU = -1 Q9: směr obrábění pro kapsy
  - ve smyslu pohybu hodin.ruček (Q9 = -1 nesousledně pro kapsu a ostrůvek)
  - proti smyslu pohybu hodin.ruček (Q9 = +1 sousledně pro kapsu a ostrůvek)

Parametry obrábění můžete kontrolovat a případně přepisovat při přerušení programu.

### PŘEDVRTÁNÍ (cyklus 21)

### Průběh cyklu

Jako cyklus 1 HLUBOKÉ VRTÁNÍ (viz strana 133).

### Použití

21 Ø

Cyklus 21 PŘEDVRTÁNÍ respektuje pro bod zápichu PŘÍDAVEK NA ČISTO PRO STRANU a PŘÍDAVEK NA ČISTO PRO DNO, jakož i poloměr hrubovacího nástroje. Body zápichu jsou současně body startu pro hrubování.

- HLOUBKA PŘÍSUVU Q10 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut (znaménko při záporném směru obrábění "–")
- POSUV NA HLOUBKU Q11: posuv při vrtání v mm/min
- HRUBOVACÍ NÁSTROJ ČÍSLO Q13: číslo nástroje hrubovacího nástroje

### HRUBOVÁNÍ (cyklus 22)

- 1 TNC napolohuje nástroj nad bod zápichu; přitom je respektován PŘÍDAVEK NA ČISTO PRO STRANU
- 2 V první HLOUBCE PŘÍSUVU frézuje nástroj s POSUVEM PRO FRÉZOVÁNÍ Q12 obrys z vnitřku směrem ven
- 3 Přitom jsou ofrézovány obrysy ostrůvku (zde: C/D) s přiblížením k obrysu kapsy (zde: A/B)
- 4 Potom dokončí TNC obrys kapsy a vyjede nástrojem zpět na BEZPEČNOU VÝŠKU







### Dbejte před programováním

Použít frézu s čelními zuby (DIN 844), nebo předvrtat s cyklem 21.

HLOUBKA PŘÍSUVU Q10 (inkrementálně): rozměr, o kterou je nástroj pokaždé přisunut

- POSUV NA HLOUBKU Q11: posuv při zápichu v mm/min
- POSUV PRO FRÉZOVÁNÍ Q12: posuv při frézování v mm/min
- PŘEDHRUBOVACÍ NÁSTROJ-ČÍSLO Q18: číslo nástroje, se kterým TNC již předhruboval. Pokud nebylo předhrubování, zadat "0"; pokud zde zadáte číslo, vyhrubuje TNC jen tu část, která nemohla být s předhrubovacím nástrojem obrobena. Pokud prostor dohrubování nelze najíždět stranově, zapichuje TNC kývavě; k tomu musíte v tabulce nástrojů TOOL.T (viz str. 57) definovat délku břitu LCUTS a maximální úhel ponoru ANGLE nástroje. Jinak vypíše TNC chybové hlášení
- POSUV KÝVÁNÍ Q19: posuv při kývavém zápichu v mm/min

### **DOKONČOVAT DNO (cyklus 23)**

TNC zjistí bod startu pro dokončování sám. Bod startu je závislý na prostorových poměrech v kapse.

TNC najede měkce nástrojem (vertikální tangenciální kruh) na obráběnou plochu. Potom bude odfrézován po hrubování zbylý přídavek na čisto.



POSUV NA HLOUBKU Q11: pojezdová rychlost nástroje při zapichování

POSUV PRO FRÉZOVÁNÍ Q12: frézovací posuv



### DOKONČOVÁNÍ STĚN (cyklus 24)

TNC najede nástrojem po kruhové dráze tangenciálně na dílčí obrys. Každý dílčí obrys je odděleně dokončen.



C

### Dbejte před programováním

Součet PŘÍDAVKU NA ČISTO NA STRANU (Q14) a poloměru dokončovacího nástroje musí být menší než součet PŘÍDAVKU NA ČISTO NA STRANU (Q3,cyklus 20) a poloměru hrubovacího nástroje.

Pokud obrábíte s cyklem 24 aniž jste předtím vyhrubovali s cyklem 22, platí rovněž výše stanovená podmínka; poloměr hrubovacího nástroje má pak hodnotu "0".

TNC zjistí bod startu pro dokončování sám. Bod startu je závislý od prostorových poměrů v kapse.



- OTÁČENÍ ? V HOD.SMYSLU = -1 Q9: Směr obrábění:
  - +1:otáčení proti smyslu pohybu hodinových ručiček -1:otáčení ve smyslu pohybu hodinových ručiček
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q10 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut
- POSUV NA HLOUBKU Q11: posuv při zápichu
- POSUV PRO FRÉZOVÁNÍ Q12: posuv při frézování
- PŘÍDAVEK NA ČISTO PRO STRANU Q14 (inkrementálně): přídavek pro vícenásobné dokončování; poslední zbytek na dokončení je vyhrubován, pokud zadáte Q14 = 0

### **OTEVŘENÝ OBRYS (cyklus 25)**

S tímto cyklem se dají ve spojení s cyklem 14 OBRYS obrábět "otevřené" obrysy: začátek a konec obrysu nesplývají.

Cyklus 25 OTEVŘENÝ OBRYS nabízí oproti obrábění otevřeného obrysu s polohovacími bloky značné výhody:

- TNC kontroluje obrábění na podříznutí a poškození obrysu. Obrys lze zkontrolovat s testovací grafikou
- Je-li poloměr nástroje veliký, pak musí být obrys na vnitřních rozích případně následně doobroben
- Obrábění lze provést sousledně i nesousledně. Způsob frézování zůstává zachován i při zrcadlení obrysu
- Při obrábění na několik třísek může TNC jezdit v řezu tam i zpět: tím se zkrátí čas obrábění
- Můžete zadat přídavek, aby bylo možno na několikrát hrubovat a obrábět na čisto



### 

### Dbejte před programováním

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění.

TNC respektuje jen první Label z cyklu 14 OBRYS.

Paměť pro SL-cyklus je omezena. V jednom SL-cyklu můžete naprogramovat např. maximálně 128 přímkových bloků.

Cyklus 20 DATA OBRYSU není potřeba.

Přímo po cyklu 25 programované polohy v přírůstkových rozměrech se vztahují k poloze nástroje na konci cyklu



- HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ Q1 (inkrementálně): vzdálenost mezi povrchem obrobku a dnem obrysu
- PŘÍDAVEK NA ČISTO PRO STRANU Q3 (inkrementálně): přídavek na dokončení v rovině obrábění
- SOUŘADNICE POVRCHU DÍLCE Q5 (absolutně): absolutní souřadnice povrchu obrobku vztažená k nulovému bodu obrobku
- bezpečná výška Q7 (absolutně): absolutní výška, ve které nemůže dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem; návratová poloha nástroje na konci cyklu
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q10 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut
- POSUV NA HLOUBKU Q11:posuv při dráhových pojezdech v ose vřetena
- POSUV PRO FRÉZOVÁNÍ Q12: posuv při dráhových pojezdech v rovině obrábění
- ZPŮS.FRÉZOVÁNÍ ? NESOUSLEDNĚ = -1 Q15: sousledné frézování: zadání = +1 nesousledné frézování: zadání = -1 střídavé sousledné a nesousledné frézování na více přísuvů: zadání = 0

### VÁLCOVÝ PLÁŠŤ (cyklus 27)



Stroj a TNC musí být připraveny výrobcem stroje pro použití cyklu 27 VÁLCOVÝ PLÁŠŤ.

S tímto cyklem můžete přenést rozvinutý obrys na plášť válce.

Obrys popíšete v podprogramu, který nadefinujete přes cyklus 14 (OBRYS).

Podprogram obsahuje souřadnice v úhlové ose (např. ose C) a v ose, která je s ní souběžná (např. osa vřetena). Jako dráhové funkce jsou k dispozici L, CHF, CR, RND.

Údaje v úhlové ose mohou být zadány buď ve stupních nebo v mm (lnch) (určeno v definici cyklu).



### Dbejte před programováním

Paměť pro SL-cyklus je omezena. V jednom SL-cyklu můžete naprogramovat např. maximálně 128 přímkových bloků.

Znaménko parametru HLOUBKA definuje směr obrábění.

Používat frézu s čelními zuby (DIN 844).

Válec musí být na stole upnut vystředěně.

Osa vřetena musí směřovat kolmo k ose rotačního stolu. Pokud to není splněno, pak vypíše TNC chybové hlášení.

Tento cyklus nemůžete vykonat při natočené rovině obrábění.





- HLOUBKA FRÉZOVÁNÍ Q1 (inkrementálně): vzdálenost mezi pláštěm válce a dnem obrysu
- PŘÍDAVEK NA ČISTO PRO STRANU Q3 (inkrementálně): přídavek na čisto v rovině rozvinutí válce; přídavek je účinný ve směru korekce poloměru nástroje
- BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q6 (inkrementálně): vzdálenost mezi čelem nástroje a pláštěm válce
- HLOUBKA PŘÍSUVU Q10 (inkrementálně): rozměr, o který je nástroj pokaždé přisunut
- POSUV NA HLOUBKU Q11: posuv při dráhových pohybech v ose vřetena
- POSUV PRO FRÉZOVÁNÍ Q12: posuv při pojezdech v rovině obrábění
- RADIUS VÁLCE Q16: poloměr válce, na kterém má být obráběn obrys
- ZPŮSOB KÓTOVÁNÍ ? GRAD=0 MM/INCH=1 Q17: souřadnice rotační osy v podprogramu programovány ve stupních nebo mm (inch)





0	BEGIN PGM C20 MM	
1	BLK FORM 0.1 Z X-10 Y-10 Z-40	
2	BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	Definice neobrobeného polotovaru
3	TOOL DEF 1 L+0 R+15	Definice nástroje - předhrubování
4	TOOL DEF 2 L+0 R+7,5	Definice nástroje - dohrubování
5	TOOL CALL 1 Z S2500	Vyvolání nástroje - předhrubování
6	L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem
7	CYCL DEF 14.0 OBRYS	Definice podprogramu obrysu
8	CYCL DEF 14.1 LBL OBRYSU 1	
9	CYCL DEF 20.0 DATA OBRYSU	Definice všeobecných parametrů obrábění
	Q1=-20 ;HLOUBKA FREZOVANI	
	Q2=1 ;PREKRYTI DRAHY NASTROJE	
	Q3=+0 ;PRIDAVEK PRO STRANU	
	Q4=+0 ;PRIDAVEK PRO DNO	
	Q5=+0 ;SOURADNICE POVRCHU DILCE	
	Q6=2 ;BEZPECNOSTNI VZDALENOST	
	Q7=+100 ;BEZPECNA VYSKA	
	Q8=0,1 ;RADIUS ZAOBLENI	
	Q9=-1 ;SMYSL OTACENI	

10	CYCL DEF 22.0 HRUBOVANI	Definice cyklu předhrubování
	Q10=5 ;HLOUBKA PRISUVU	
	Q11=100 ;POSUV NA HLOUBKU	
	Q12=350 ;POSUV PRO FREZOVANI	
	Q18=0 ;NASTR. PREDHRUBOVANI	
	Q19=150 ;POSUV PENDLOVANI	
11	CYCL CALL M3	Vyvolání cyklu předhrubování
12	L Z+250 RO F MAX M6	Výměna nástroje
13	TOOL CALL 2 Z S3000	Vyvolání nástroje - dohrubování
14	CYCL DEF 22.0 HRUBOVANI	Definice cyklu dohrubování
	Q10=5 ;HLOUBKA PRISUVU	
	Q11=100 ; POSUV NA HLOUBKU	
	Q12=350 ;POSUV PRO FREZOVANI	
	Q18=1 ;NASTR. PREDHRUBOVANI	
_	Q19=150 ; POSUV PENDLOVANI	
15	CYCL CALL M3	Vyvolání cyklu dohrubování
16	L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
_		
17	LBL 1	Podprogram obrysu
18	L X+0 Y+30 RR	(viz FK 2. příklad , strana 111)
19	FC DR- R30 CCX+30 CCY+30	
20	FL AN+60 PDX+30 PDY+30 D10	
21	FSELECT 3	
22	FPUL X+30 Y+30	
23	FC DR- R20 CCPR+55 CCPA+60	
24	FSELEUT Z	
25	FL AN-120 PDX+30 PDY+30 D10	
20		
27	FL X+U DK- K3U LLX+3U LLY+3U	
20		
29		
30	END PGM CZU MM	

### 8.5 SL-cykly

### Příklad: Předvrtání, hrubování a dokončení překrytých obrysů



O BEGIN PGM C21 MM		
1 BLK FORM 0.1 Z X-10 Y-10 Z-40	Definice neobrobeného polotovaru	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0		
3 TOOL DEF 1 L+0 R+6	Definice nástroje - vrták	
4 TOOL DEF 2 L+0 R+6	Definice nástroje - hrubování/dokončení	
5 TOOL CALL 1 Z S2500	Vyvolání nástroje - vrták	
6 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem	
7 CYCL DEF 14.0 OBRYS	Definice podprogramu obrysu	
8 CYCL DEF 14.1 LBL OBRYSU 1 /2 /3 /4		
9 CYCL DEF 20.0 DATA OBRYSU	Definice všeobecných parametrů obrábění	
Q1=-20 ;HLOUBKA FREZOVANI		
Q2=1 ;PREKRYTI DRAHY NASTROJE		
Q3=+0,5 ;PRIDAVEK PRO STRANU		
Q4=+0,5 ;PRIDAVEK PRO DNO		
Q5=+0 ;SOURADNICE POVRCHU DILCE		
Q6=2 ;BEZPECNOSTNI VZDALENOST		
Q7=+100 ;BEZPECNA VYSKA		
Q8=0,1 ;RADIUS ZAOBLENI		
Q9=-1 ;SMYSL OTACENI		
10 CYCL DEF 21.0 PREDVRTANI	Definice cyklu předvrtání	
Q10=5 ;HLOUBKA PRISUVU		
Q11=250 ;POSUV NA HLOUBKU		
Q13=2 ;HRUBOVACI NASTROJ		
11 CYCL CALL M3	Vyvolání cyklu předvrtání	

**HEIDENHAIN TNC 426** 

12	L Z+250 RO F MAX M6	Výměna nástroje
13	TOOL CALL 2 Z S3000	Vyvolání nástroje - hrubování/dokončení
14	CYCL DEF 22.0 HRUBOVANI	Definice cyklu hrubování
	Q10=5 ;HLOUBKA PRISUVU	
	Q11=100 ; POSUV NA HLOUBKU	
	Q12=350 ; POSUV PRO FREZOVANI	
	Q18=0 ;NASTR. PREDHRUBOVANI	
	Q19=150 ;POSUV PENDLOVANI	
15	CYCL CALL M3	Vyvolání cyklu hrubování
16	CYCL DEF 23.0 DOKONCOVAT DNO	Definice cyklu dokončení dna
	Q11=100 ;POSUV NA HLOUBKU	
	Q12=200 ; POSUV PRO FREZOVANI	
17	CYCL CALL	Vyvolání cyklu dokončení dna
18	CYCL DEF 24.0 DOKONCOVANI STEN	Definice cyklu dokončení stěny
	Q9=+1 ;SMYSL OTACENI	
	Q10=5 ;HLOUBKA PRISUVU	
	Q11=100 ;POSUV NA HLOUBKU	
	Q12=400 ;POSUV PRO FREZOVANI	
	Q14=+0 ;PRIDAVEK PRO STRANU	
19	CYCL CALL	Vyvolání cyklu dokončení stěny
20	L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
21	LBL 1	Podprogram obrysu 1: kapsa vlevo
22	CC X+35 Y+50	
23	L X+10 Y+50 RR	
24	C X+10 DR-	
25	LBL O	
26	LBL 2	Podprogram obrysu 2: kapsa vpravo
27	CC X+65 Y+50	
28	L X+90 Y+50 RR	
29	C X+90 DR-	
30	LBL O	
31	LBL 3	Podprogram obrysu 3: čtvercový ostrůvek vlevo
32	L X+27 Y+50 RL	
33	L Y+58	
34	L X+43	
35	L Y+42	
36	L X+27	
3/		De deve evene aleman. As tes Marte d'arte d'arte verse en e
38		Pouprogram obrysu 4: trojunelnikovy ostruvek vpravo
39	L X+63 Y+42 KL	
40		
41		
42		
43		



O BEGIN PGM C25 MM		
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Definice neobrobeného polotovaru	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0		
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Definice nástroje	
4 TOOL CALL 1 Z S2000	Vyvolání nástroje	
5 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem	
6 CYCL DEF 14.0 OBRYS	Definice podprogramu obrysu	
7 CYCL DEF 14.1 LBL OBRYSU 1		
8 CYCL DEF 25.0 LINIE OBRYSU	Definice parametrů obrábění	
Q1=-20 ;HLOUBKA FREZOVANI		
Q3=+0 ; PRIDAVEK PRO STRANU		
Q5=+0 ;SOURADNICE POVRCHU DILCE		
Q7=+250 ;BEZPECNA VYSKA		
Q10=5 ;HLOUBKA PRISUVU		
Q11=100 ;POSUV NA HLOUBKU		
Q12=200 ;POSUV PRO FREZOVANI		
Q15=+1 ;ZPUSOB FREZOVANI		
9 CYCL CALL M3	Vyvolání cyklu	
10 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu	

### 8.5 SL-cykly

11	LBL 1	Podprogram obrysu
12	L X+0 Y+15 RL	
13	L X+5 Y+20	
14	CT X+5 Y+75	
15	L Y+95	
16	RND R7,5	
17	L X+50	
18	RND R7,5	
19	L X+100 Y+80	
20	LBL O	
21	END PGM C25 MM	



0	BEGIN PGM C27 MM	
1	TOOL DEF 1 L+0 R+3,5	Definice nástroje
2	TOOL CALL 1 Y S2000	Vyvolání nástroje, osa nástroje Y
3	L Y+250 R0 F MAX	Vyjetí nástrojem
4	CYCL DEF 14.0 OBRYS	Definice podprogramu obrysu
5	CYCL DEF 14.1 LBL OBRYSU 1	
6	CYCL DEF 27.0 VALCOVY PLAST	Definice parametrů obrábění
	Q1=-7 ;HLOUBKA FREZOVANI	
	Q3=+0 ;PRIDAVEK PRO STRANU	
	Q6=2 ;BEZPECNOSTNI VZDALENOST	
	Q10=4 ;HLOUBKA PRISUVU	
	Q11=100 ;POSUV NA HLOUBKU	
	Q12=250 ;POSUV PRO FREZOVANI	
	Q16=25 ; RADIUS	
	Q17=1 ;ZPUSOB KOTOVANI	
7	L C+O RO F MAX M3	Předpolohovat otočný stůl
8	CYCL CALL	Vyvolání cyklu
9	I Y+250 R0 F MAX M2	Vvietí nástrojem, konec programu

### 8.5 SL-cykly

10	LBL 1	Podprogram obrysu
11	L C+40 Z+20 RL	Zadání v rotační ose v mm (Q17=1)
12	L C+50	
13	RND R7,5	
14	L IZ+60	
15	RND R7,5	
16	L IC-20	
17	RND R7,5	
18	L Z+20	
19	RND R7,5	
20	L C+40	
21	LBL O	
22	END PGM C27 MM	

### 8.6 Cykly pro řádkování

TNC nabízí k dispozici tři cykly, s nimiž můžete obrobit plochy s následujícími vlastnostmi:

- Vytvořeny digitalizací
- Pravoúhlé roviny
- Šikmé roviny
- Libovolně nakloněné
- zborcené plochy

Cyklus	Softklávesa	
30 OBROBIT DIGIT.DATA Pro řádkování digitalizovaných dat ve	více přísuvech	30 MILL PNT-DAT
230 ŘÁDKOVÁNÍ Pro rovné pravoúhlé plochy		230 g
231 PRAVIDELNÉ PLOCHY Pro šikmé a nakloněné plochy		231

### **OBROBIT DIGITALIZOVANÁ DATA (cyklus 30)**

- 1 TNC napolohuje nástroj rychloposuvem FMAX z aktuální polohy v ose vřetena na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST nad v cyklu programovaný MAX-bod
- 2 Potom přejíždí TNC nástrojem s FMAX v rovině obrábění na MINbod, programovaný v cyklu
- 3 Odtud odjíždí nástroj s POSUVEM NA HLOUBKU na první bod obrysu
- 4 Potom obrobí TNC všechny body uložené v souboru digitalizovaných dat s POSUVEM PRO FRÉZOVÁNÍ; je-li potřeba, odjíždí TNC mezitím na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST, kvůli přeskočení neobráběných oblastí
- **5** Na konci vyjede TNC nástrojem zpět rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST



30 MILL PNT-DAT

### Dbejte před programováním

S cyklem 30 můžete obrobit digitalizovaná data nebo soubory PNT.

Pokud obrábíte soubory PNT, v nichž není žádná souřadnice osy vřetena, zjistí se hloubka frézování z programovaného MIN-bodu osy vřetena.

- JMÉNO PGM DIGITALIZOVANÁ DATA: zadat jméno souboru, ve kterém jsou uložena digitalizovaná data; pokud se soubor nenachází v aktuálním adresáři, pak zadejte úplnou cestu
  - MIN BOD PRAC.ROZSAHU: minimální bod (souřadnice X, Y a Z) rozsahu, ve kterém se má frézovat
  - MAX BOD PRAC.ROZSAHU: maximální bod (souřadnice X, Y a Z) rozsahu, ve kterém se má frézovat
  - BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST 1 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a povrchem obrobku při pohybech s rychloposuvem
  - HLOUBKA PŘÍSUVU 2 (inkrementálně): rozměr, o který se nástroj pokaždé přisouvá
  - POSUV NA HLOUBKU 3: pojezdová rychlost nástroje při zapichování v mm/min
  - POSUV PRO FRÉZOVÁNÍ 4: pojezdová rychlost nástroje při frézování v mm/min
  - PŘÍDAVNÁ FUNKCE M: volitelné zadání přídavné funkce, např. M112





### ŘÁDKOVÁNÍ (cyklus 230)

- 1 TNC napolohuje nástroj rychloposuvem FMAX z aktuální polohy v rovině obrábění do bodu startu 1; TNC přitom přesadí nástroj o poloměr nástroje doleva a nahoru
- 2 Potom přejíždí nástroj rychloposuvem FMAX v ose vřetena na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST a potom POSUVEM NA HLOUBKU do startovací polohy v ose vřetena
- **3** Pak přejíždí nástroj programovaným POSUVEM PRO FRÉZOVÁNÍ do koncového bodu 2; koncový bod vypočte TNC z programovaného bodu startu, programované délky a poloměru nástroje
- 4 TNC přesadí nástroj s PŘÍČNÝM POSUVEM na bod startu dalšího řádku; TNC vypočte přesazení z programované šířky a počtu řezů
- 5 Potom přejíždí nástroj v záporném směru zpět do bodu startu 1
- 6 Řádkování se opakuje, až je úplně obrobena celá plocha
- 7 Na konci vyjede TNC nástrojem zpět rychloposuvem FMAX na BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST



230

### Dbejte před programováním

TNC polohuje nástroj z aktuální pozice nejprve v rovině obrábění a potom v ose vřetena do bodu startu 1.

Nástroj předpolohovat tak, aby nemohlo dojít ke kolizi s obrobkem nebo úpinkami.

- START BOD V 1. OSE Q225 (absolutně): souřadnice MIN-bodu řádkované plochy v hlavní ose roviny obrábění
  - START BOD V 2. OSE Q226 (absolutně): souřadnice MIN-bodu řádkované plochy ve vedlejší ose roviny obrábění
  - START BOD V 3. OSE Q227 (absolutně): výška v ose vřetena, na kterou je řádkováno
  - 1. DÉLKA STRANY Q218 (inkrementálně): délka řádkované plochy v hlavní ose roviny obrábění, vztažená k START BODU 1. OSY
  - 2. DÉLKA STRANY Q219 (inkrementálně): délka řádkované plochy ve vedlejší ose roviny obrábění, vztažená k START BODU 2. OSY
  - POČET ŘEZŮ Q240: počet řádků, na kterých má TNC přejíždět po šířce nástrojem
  - POSUV NA HLOUBKU Q206:rychlost pojezdu nástroje při přejetí z BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOSTI na hloubku frézování v mm/min
  - FRÉZOVACÍ POSUV Q207: rychlost pojezdu nástroje při frézování v mm/min
  - PŘÍČNÝ POSUV Q209: rychlost pojezdu nástroje na další řádek v mm/min; pokud přejíždíte příčně v materiálu, pak zadejte Q9 menší než Q8; pokud přejíždíte ve volném prostoru, pak smí být Q9 větší jak Q8
  - BEZPEČNOSTNÍ VZDÁLENOST Q200 (inkrementálně): vzdálenost mezi špičkou nástroje a hloubkou frézování pro polohování na začátku a na konci cyklu





## 8.6 Cykly pro řádkování

### PRAVIDELNÁ PLOCHA (cyklus 231)

- 1 TNC polohuje nástroj z aktuální polohy s 3D-lineárním pohybem do bodu startu 1
- 2 Potom přejíždí nástroj s programovaným FRÉZOVACÍM POSUVEM do koncového bodu 2
- **3** Tam odjede TNC nástrojem s rychloposuvem FMAX o průměr nástroje v kladném směru osy vřetena a pak opět zpět do bodu startu 1
- **4** V bodě startu 1 najede TNC nástrojem opět na naposledy najetou hodnotu souřadnice Z
- 5 Poté přesadí TNC nástroj ve všech třech osách z bodu 1 ve směru bodu 4 na další řádek
- 6 Pak přejíždí TNC nástrojem do koncového bodu tohoto řádku. Koncový bod vypočte TNC z bodu 2 a z přesazení ve směru bodu 3
- 7 Řádkování se opakuje, až je zadaná plocha úplně opracovaná
- 8 Na konci polohuje TNC nástroj o průměr nástroje nad nejvyšším zadaným bodem v ose vřetena

### Vedení řezu

Bod startu a tím i směr frézování je volitelný, protože TNC projíždí jednotlivé řezy zásadně z bodu 1 do bodu 2 a celkový průběh z bodu 1/2 do bodu 3/4 splývá. Bod 1 můžete umístit do každého z rohů obráběné plochy.

Kvalitu povrchu při použití stopkových fréz můžete optimalizovat:

- Zastrčeným řezem (souřadnice osy vřetena bodu 1 je větší jak souřadnice osy vřetena bodu 2) u málo nakloněných ploch.
- Taženým řezem (souřadnice osy vřetena bodu 1 je menší jak souřadnice osy vřetena bodu 2) u silně nakloněných ploch
- U mimoběžných ploch, umístit směr hlavního pohybu (z bodu 1 do bodu 2) ve směru silnějšího sklonu. Viz obrázek vpravo uprostřed.

Kvalitu povrchu při použití kulových fréz můžete optimalizovat:

U mimoběžných ploch, umístit směr hlavního pohybu (z bodu 1 do bodu 2) kolmo ke směru nejsilnějšího sklonu. Viz obrázek vpravo dole.







231

### Dbejte před programováním

TNC polohuje nástroj z aktuální polohy s 3D-lineárním pohybem do bodu startu 1. Předpolohovat nástroj tak, aby nemohlo dojít k žádné kolizi s obrobkem nebo úpinkami.

TNC přejíždí mezi zadanými polohami s KOREKCÍ RADIUSU R0

Použít frézu s čelními zuby (DIN 844).

- START BOD V 1. OSE Q225 (absolutně): souřadnice bodu startu řádkované plochy v hlavní ose roviny obrábění
  - START BOD V 2. OSE Q226 (absolutně): souřadnice bodu startu řádkované plochy ve vedlejší ose roviny obrábění
  - START BOD V 3. OSE Q227 (absolutně): souřadnice bodu startu řádkované plochy v ose vřetena
  - 2. BOD V 1. OSE Q228 (absolutně): souřadnice koncového bodu řádkované plochy v hlavní ose roviny obrábění
  - 2. BOD V 2. OSE Q229 (absolutně): souřadnice koncového bodu řádkované plochy ve vedlejší ose roviny obrábění
  - 2. BOD V 3. OSE Q230 (absolutně): souřadnice koncového bodu řádkované plochy v ose vřetena
  - 3. BOD V 1. OSE Q231 (absolutně): souřadnice bodu 3 v hlavní ose roviny obrábění
  - 3. BOD V 2. OSE Q232 (absolutně): souřadnice bodu 3 ve vedlejší ose roviny obrábění
  - 3. BOD V 3. OSE Q233 (absolutně): souřadnice bodu 3 v ose vřetena
  - 4. BOD V 1. OSE Q234 (absolutně): souřadnice bodu 4 v hlavní ose roviny obrábění
  - 4. BOD V 2. OSE Q235 (absolutně): souřadnice bodu 4 ve vedlejší ose roivny obrábění
  - 4. BOD V 3. OSE Q236 (absolutně): souřadnice bodu 4 v ose vřetena
  - POČET ŘEZŮ Q240: počet řádků, které má TNC projet nástrojem mezi bodem 1 a 4, popř. mezi bodem 2 a 4
  - FRÉZOVACÍ POSUV Q207: rychlost pojezdu nástroje při frézování prvního řádku v mm/ min; TNC vypočte posuv pro všechny další řádky v závislosti na stranovém přísuvu nástroje (přesazení menší než poloměr nástroje = vyšší posuv, velký stranový přísuv = nižší posuv)







O BEGIN PGM C230 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z+0	Definice neobrobeného polotovaru
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+40	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+5	Definice nástroje
4 TOOL CALL Q1 Z S3500	Vyvolání nástroje
5 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem
6 CYCL DEF 230 RADKOVANI	Definice cyklu řádkování
Q225=+0 ;STARTBOD V 1. OSE	
Q226=+0 ;STARTBOD V 2. OSE	
Q227=+35 ;STARTBOD V 3. OSE	
Q218=100 ;1. DELKA STRANY	
Q219=100 ;2. DELKA STRANY	
Q240=25 ;POCET REZU	
Q206=250 ;POSUV NA HLOUBKU	
Q207=400 ;FREZOVACI POSUV	
Q2O9=150 ;PRICNY POSUV	
Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
7 L X+130 Y+0 R0 F MAX M3	Předpolohování do blízkosti bodu startu
8 CYCL CALL	Vyvolání cyklu
9 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
10 END PGM C230 MM	

### 8.7 Cykly pro přepočet souřadnic

S přepočty souřadnic může TNC provádět jednou naprogramovaný obrys na různých místech obrobku s pozměněnou polohou a velikostí. TNC nabízí k dispozci následujcí cykly pro přepočet souřadnic:

Cyklus	Softklávesa
7 NULOVÝ BOD Přímé posunutí obrysu v programu nebo z tabulek nulových bodů	?
8 ZRCADLENÍ Zrcadlení obrysů	₿ <del> </del> <del> </del> <del> </del> <del> </del> <del> </del> <del> </del> <del> </del> <del> </del>
10 OTÁČENÍ Otáčení obrysů v rovině obrábění	18
11 ZMĚNA MĚŘÍTKA Zmenšení nebo zvětšení obrysů	
26 MĚŘÍTKO PRO OSU Zmenšení nebo zvětšení obrysů s osově specifickým faktorem	
19 ROVINA OBRÁBĚNÍ Provádění obrábění v natočeném sou systému pro stroje s otočnými hlavam a/nebo otočnými stoly	řadném <sup>19</sup>

### Účinek přepočtu souřadnic

Začátek účinku: přepočet souřadnic je účinný od okamžiku své definice – nevyvolává se tedy. Účinek trvá tak dlouho,dokud není zrušen nebo nově definován.

### Zrušení přepočtu souřadnic:

- Znovu nadefinovat cyklus se základními poměry, např. faktor měřítka 1,0
- Provést přídavné funkce M02, M30 nebo blok END PGM (závisí na strojním parametru 7300)
- Navolit nový program

### NULOVÝ BOD-posunutí (cyklus 7)

S posunutím NULOVÉHO BODU můžete opakovat obrábění na libovolných místech obrobku.

### Účinek

Po definici cyklu NULOVÝ BOD se vztahují všechna zadání souřadnic k novému nulovému bodu. Posunutí v každé ose zobrazuje TNC v přídavné stavové indikaci.



POSUNUTÍ: zadat souřadnice nového nulového bodu; absolutní hodnoty se vztahují k nulovému bodu obrobku, který byl definován pomocí nastavení vztažného bodu; Inkrementální hodnoty se vztahují stále k naposledy platnému nulovému bodu – tento může již být posunut

### Zrušení posunutí nulového bodu

Posunutí nulového bodu s hodnotami souřadnic X=0, Y=0 a Z=0 zruší opět posunutí nulového bodu.

### Grafika

Pokud po posunutí nulového bodu programujete nový BLK FORM, můžete přes strojní parametr 7310 rozhodnout, zda se má BLK FORM vztahovat k novému nebo starému nulovému bodu. Při obrábění více součástí tak může TNC graficky znázornit jednotlivě každou součást.

### Stav záznamu obrazovky

- poloha se vztahuje k aktivnímu (posunutému) nulovému bodu
- poloha nulového bodu v přídavném okénku záznamu polohy se vztahuje k ručně nastavenému nulovému bodu





### Posunutí NULOVÉHO BODU s tabulkami nulových bodů (cyklus 7)

- 8.7 Cykly pro přepočet souřadnic
- Pokud použijete programovací grafiku ve spojení s tabulkou nulových bodů, pak navolte před startem grafiky v provozním režimu TEST odpovídající tabulku nulových bodů (status S).

Pokud používáte pouze jednu tabulku nulových bodů, zabráníte tak záměně při aktivaci v provozních režimech chodu programu.

Nulové body z tabulky nulových bodů se mohou vztahovat k aktuálnímu vztažnému bodu nebo k nulovému bodu stroje (v závislosti na strojním parametru 7475)

Nové řádky můžete vkládat jen na konec tabulky.

Hodnoty souřadnic z tabulky nulových bodů jsou účinné výhradně jako absolutní.

### Použití

Tabulky nulových bodů použijte u

- často opakovaných obráběcích kroků na různých místech na obrobku nebo
- při častém použití těch samých posunutí nulového bodu

Uvnitř programu můžete programovat posunutí nulového bodu jak přímo v definici cyklu, tak rovněž vyvoláním z tabulky nulových bodů.

> POSUNUTÍ: zadat číslo nulového bodu z tabulky nulových bodů nebo Q-parametr; pokud zadáte Qparametr, pak aktivuje TNC to číslo nulového bodu, které se nachází v Q-parametru

### Zrušení posunutí nulového bodu

Z tabulky nulových bodů vyvolat posunutí k souřadnici X=0; Y=0 atd.

Vyvolat posunutí k souřadnici X=0; Y=0 atd. přímo s definicí cyklu.

### Stav záznamu obrazovky

Pokud se vztahují nulové body tabulky k nulovému bodu stroje, pak:

- se vztahuje záznam polohy k aktivnímu (posunutému) nulovému bodu
- vztahuje nulový bod, zobrazený v pomocném okénku stavu polohy





### Editace tabuly nulových bodů

Tabulku nulových bodů navolíte v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT



Vyvolat správu souborů: stisknout klávesu PGM MGT; viz též "4.2 Správa souborů"

- Zobrazit tabulky nulových bodů: stisknout softklávesu SELECT TYPE a SHOW .D
- Zvolit požadovanou tabulku nebo zadat nové jméno souboru
- Editovat soubor. Lišta softkláves k tomu nabízí následující funkce:

Funkce	Softklávesa
Zvolit začátek tabulky	BEG IN TABLE
Zvolit konec tabulky	END TABLE
Listovat po stránkách nahoru	PAGE Û
Listovat po stránkách dolů	PAGE
Vložit řádek (možné jen na konci tabulky)	INSER T L INE
Smazat řádek	DELETE LINE
Převzít zadaný řádek a skok na další řádek	NEXT LINE

RUCN PROV	I OZ	TAE POS	BULKA Sun n	NULC UL. B	IVYCH   Bodu ?	BODU -	- EDI <sup>-</sup>	Г
S	DUBR: N	ULLTAB		MM				
D	Х	٧		Z	С	В		
Ø	+0	+0		+0	+0	+0		
1	+25	+2	5	+0	+0	+0		
2	+0	+5	0	+2,5	+0	+0		
3	+0	+0		+0	+90	+0		
4	+27,2	5 +0		-3,6	+0	+0		
5	+250	+2	50	+0	+0	+0		
6	+350	+3	50	+10,2	+0	+0		
7	+1200	+0		+0	+0	+0		
В	+1700	+ 1	200	-25	+0	+0		
Э	-1700	-1	200	+25	+0	+0		
10	+0	+0		+0	+0	+0		
11	+0	+0		+0	+0	+0		
12	+0	+0		+0	+0	+0		
BE	G I N BI F	END TOPLE	PAGE ∏	PAGE	INSERT	DELETE	NEXT	

# 8.7 Cykly pro přepočet souřadnic

### Opuštění tabulky nulových bodů

Ve správě souborů nechat zobrazit jiný typ souborů a zvolit požadovaný soubor.

### ZRCADLENÍ (cyklus 8)

TNC může provádět v rovině obrábění zrcadlově převrácené obrábění. Viz obrázek vpravo nahoře.

### Účinek

Zrcadlení je účinné od jeho definice v programu. Je účinné též v provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM. TNC zobrazuje aktivní zrcadlené osy v přídavné stavové indikaci.

- Pokud provádíte zrcadlení pouze v jedné ose, změní se smysl oběhu nástroje. Toto neplatí u obráběcích cyklů.
- Pokud provádíte zrcadlení ve dvou osách, zůstane smysl oběhu nástroje zachován.

Výsledek zrcadlení závisí na poloze nulového bodu:

- nulový bod leží na zrcadleném obrysu: prvek je zrcadlen přímo na nulovém bodě; viz obrázek vpravo uprostřed
- nulový bod leží mimo zrcadlený obrys: prvek se navíc přesune; viz obrázek vpravo dole



OSA ZRCADLENÍ ?: zadat osu, která má být zrcadlena; nemůžete zrcadlit osu vřetena

### Zrušení zrcadlení

Programovat znovu cyklus ZRCADLENÍ se zadáním NO ENT.







8.7 Cykly pro přepočet souřadnic

## 8.7 Cykly pro přepočet souřadnic

### OTÁČENÍ (cyklus 10)

Uvnitř programu může TNC otočit souřadný systém v rovině obrábění okolo aktivního nulového bodu.

### Účinek

OTÁČENÍ je účinné od jeho definice v programu. Je účinné rovněž v provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM. TNC zobrazí aktivní úhel otočení v přídavné stavové indikaci.

Vztažná osa pro úhel otočení:

- rovina X/Y osa X
- rovina Y/Z osa Y
- rovina Z/X osa vřetena

### Dbejte před programováním

inkrementálně)

TNC zruší definováním cyklu 10 aktivní korekci poloměru nástroje. Případně znovu naprogramovat korekci poloměru nástroje.

Poté, co jste nadefinovali cyklus 10, popojeď te všemi osami, kvůli aktivaci otočení.



otočení: zadat úhel otočení ve stupních (°). Rozsah zadání: -360° až +360° (absolutně nebo

### Zrušení otočení

Naprogramovat znova cyklus OTÁČENÍ s úhlem otočení 0°.



### ZMĚNA MĚŘÍTKA (cyklus 11)

TNC může zvětšit nebo zmenšit obrysy uvnitř programu. Tak můžete například zohlednit přídavky pro hrubování.

### Účinek

ZMĚNA MĚŘÍTKA je účinná od své definice v programu. Je rovněž účinná v provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM. TNC zobrazí aktivní faktor měřítka v přídavné stavové indikaci.

Faktor měřítka má účinek

- v rovině obrábění, nebo na všechny tři souřadné osy současně (závisí na strojním parametru 7410)
- na rozměrové údaje v cyklech
- rovněž na souběžné (paralelní) osy U,V,W

### Předpoklad

Před zvětšením nebo zmenšením by měl být posunut nulový bod na hranu nebo roh obrysu.



FAKTOR MĚŘÍTKA?: zadat faktor SCL (angl.: scaling); TNC násobí souřadnice a poloměry s SCL (jak je popsáno v "Účinku")

Zvětšovat: SCL větší než 1 až 99,999 999

Zmenšovat: SCL menší než 1 až 0,000 001

### Zrušení faktoru měřítka

Znovu naprogramovat cyklus ZMĚNA MĚŘÍTKA s faktorem 1.

Faktor měřítka můžete rovněž zadat jen pro jednu osu (viz cyklus 26).



## 8.7 Cykly pro přepočet souřadnic

### MĚŘÍTKO PRO OSU (cyklus 26)

### Dbejte před programováním

Souřadné osy s polohami pro kruhové dráhy nesmíte rozdílnými faktory natáhnout nebo smrštit.

Pro každou souřadnou osu můžete zadat vlastní, osově specifický faktor měřítka.

Navíc lze naprogramovat souřadnice středu pro všechny faktory měřítka.

Obrys je od středu natažen nebo k němu smrštěn, tedy nezávisle od a k aktuálnímu nulovému bodu – jako u cyklu 11 ZMĚNA MĚŘÍTKA

### Účinek

ZMĚNA MĚŘÍTKA je účinná od její definice v programu. Účinek má rovněž v provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM. TNC zobrazí aktivní faktor měřítka v přídavné stavové indikaci.



- OSA A FAKTOR MĚŘÍTKA: zadat souřadnou osu(y) a faktor(y) měřítka osově specifického natažení nebo smrštění. Zadat kladnou hodnotu maximálně 99,999 999
- SOUŘADNICE STŘEDU: střed osově specifického natažení nebo smrštění

Souřadné osy zvolte se softklávesami.

### Zrušení faktoru měřítka

Znovu naprogramovat cyklus ZMĚNY MĚŘÍTKA s faktorem 1

### Příklad

Osově specifické faktory měřítka v rovině obrábění

Zadáno: čtverec, viz obrázek vpravo dole

Roh 1:	X = 20,0 mm	Y = 2,5 mm
Roh 2:	X = 32,5 mm	Y = 15,0 mm
Roh 3:	X = 20,0 mm	Y = 27,5 mm
Roh 4:	X = 7,5 mm	Y = 15,0 mm

osu X natáhnout s faktorem 1,4

osu Y smrštit s faktorem 0,6

■ střed v CCX = 15 mm CCY = 20 mm

### Příklad NC-bloků

CYCL DEF 26.0 MERITKO PRO OSU CYCL DEF 26.1 X1,4 Y0,6 CCX+15 CCY+20





### **ROVINA OBRÁBĚNÍ (cyklus 19)**



Funkce k natočení roviny obrábění musí být výrobcem stroje přizpůsobeny jak na TNC tak i na stroji. U určitých otočných hlav (otočných stolů) definuje výrobce stroje, zda má být v cyklu programovaný úhel v TNC interpretován jako souřadnice rotačních os nebo jako prostorový úhel. Informujte se ve vaší příručce ke stroji.

Natočení roviny obrábění se vždy uskutečňuje okolo aktivního nulového bodu.

Základy viz "2.5 Natočení roviny obrábění": přečtěte si podrobně tento oddíl příručky!

### Účinek

V cyklu 19 definujete polohu roviny obrábění zadáním úhlu natočení. Zadaný úhel popisuje buď přímo polohu otočných os (viz obrázek vpravo nahoře) nebo úhlové složky prostorového vektoru (závislé na provedení stroje, viz obrázek vpravo uprostřed).

Pokud programujete úhlové složky prostorového vektoru, vypočítá TNC úhlovou polohu otočných os automaticky. Polohu prostorového vektoru – tedy polohu osy rotace – vypočítá TNC z otočení okolo pevného strojního souřadného systému. Sled otočení pro výpočet prostorového vektoru je pevně dán: nejprve otočí TNC osu A, pak osu B a nakonec osu C.

Cyklus 19 je účinný od své definice v programu. Jakmile je pojížděno některou osou v natočeném systému, je aktivní korekce pro tuto osu. Má-li být vypočtena korekce ve všech osách, pak musíte popoiet se všemi osami.

Pokud jste nastavili funkci OTOČENÍ ROVINY OBRÁBĚNÍ v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ na AKTIV (viz "2.5 Natočení roviny obrábění"), pak bude v tomto menu uvedená hodnota přepsána cvklem 19 ROVINA OBRÁBĚNÍ.



ROTAČNÍ OSA A ÚHEL: natáčená rotační osa s příslušným úhlem natočení; rotační osy A, B a C programovat přes softklávesy

### Zrušení natočení roviny obrábění

Ke zrušení úhlu natočení znovu definovat cvklus ROVINA OBRÁBĚNÍ a pro všechny rotační osy zadat 0°. Potom ještě jednou definovat cyklus ROVINA OBRÁBĚNÍ a na dialogovou otázku odpovědět stiskem klávesy "NO ENT". Tím nastavíte funkci jako neaktivní.





### Polohování rotační osy



Výrobce stroje definuje, zda cyklus 19 automaticky polohuje rotační osu(y), nebo zda musíte rotační osy v programu předpolohovat. Informujte se ve vaší příručce ke stroji.

Pokud cyklus 19 automaticky polohuje rotační osy, platí:

- TNC může automaticky polohovat pouze regulované osy.
- Použít jen přednastavené nástroje (úplná délka nástroje v bloku TOOL DEF popř. v tabulce nástrojů).
- Při procesu natočení zůstává poloha špičky nástroje oproti obrobku nadále nezměněna.
- TNC provede proces natočení s naposledy programovaným posuvem. Maximálně dosažitelný posuv závisí na komplexnosti otočné hlavy (otočného stolu).

Pokud cyklus 19 automaticky nepolohuje rotační osy, polohujte vy rotační osy např. s blokem L před definicí cyklu:

### Příklad NC-bloků

L Z+100 RO FMAX	
L X+25 Y+10 R0 FMAX	
L A+15 R0 F1000	Polohovat rotační osu
CYCL DEF 19.0 ROVINA OBRABENI	Definice úhlu pro výpočet korekce
CYCL DEF 19.1 A+15	
L Z+80 RO FMAX	Aktivace korekce v ose vřetena
L X-7.5 Y-10 RO FMAX	Aktivace korekce v rovině obrábění

### Indikace polohy v natočeném systému

Indikované polohy (CÍL a AKT) a indikace nulového bodu v přídavné stavové indikaci se vztahují po aktivaci cyklu 19 k natočenému souřadnému systému. Indikovaná poloha přímo po definici cyklu již nesouhlasí se souřadnicemi naposledy programované polohy před cyklem19.

### Kontrola pracovního prostoru

TNC kontroluje v natočeném souřadném systému osy, kterými je pojížděno, pouze na koncové spínače. Případně vypíše TNC chybové hlášení.

### Kombinace s jinými cykly přepočtu souřadnic

Při kombinaci cyklů pro přepočet souřadnic je nutné dbát na to, že otočení roviny obrábění probíhá vždy okolo aktivního nulového bodu. Před aktivací cyklu 19 můžete provést posunutí nulového bodu: pak posunete "pevný strojní souřadný systém".

Pokud posunete nulový bod po aktivaci cyklu 19, pak posunete "natočený souřadný systém".

Důležité: Postupujte při rušení cyklů v opačném pořadí než při definici:

- 1. Aktivace posunutí nulového bodu
- 2. Aktivace otočení roviny obrábění
- 3. Aktivace otočení

Obrábění obrobku

1. Zrušení otočení

...

- 2. Zrušení otočení roviny obrábění
- 3. Zrušení posunutí nulového bodu

### Automatické měření v natočeném systému

S cyklem TCH PROBE 1.0 REFERENČNÍ ROVINA můžete měřit obrobky v natočeném sytému. Výsledky měření jsou v TNC uloženy do Q-parametrů, které můžete dále zpracovat (např. vypsat výsledky měření na tiskárně).

### Příručka pro práci s cyklem 19 ROVINA OBRÁBĚNÍ

### 1 Vytvoření programu

- Definice nástroje (odpadá, je-li aktivní TOOL.T), zadat plnou délku nástroje
- Vyvolání nástroje
- Vyjet v ose vřetena tak, aby nemohlo dojít k žádné kolizi mezi nástrojem a obrobkem (úpinkami)
- Případně polohovat rotační osu(y) s L-blokem na odpovídající úhlovou hodnotu (závisí na nastavení strojního parametru)
- Případně aktivovat posunutí nulového bodu
- Definovat cyklus 19 ROVINA OBRÁBĚNÍ; zadat hodnotu úhlu rotačních os
- Popojet všemi hlavními osami (X, Y, Z), aby se aktivovala korekce
- Naprogramovat obrábění tak, jako by mělo proběhnout v nenatočené rovině.
- Zrušit cyklus 19 ROVINA OBRÁBĚNÍ; pro všechny rotační osy zadat 0°
- Deaktivovat funkci ROVINA OBRÁBĚNÍ; opět definovat cyklus 19, dialogovou otázku potvrdit stiskem klávesy "NO ENT"

- Případně zrušit posunutí nulového bodu
- Případně napolohovat rotační osy do polohy 0°

### 2 Upnout obrobek

### 3 Přípravy v provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM

Napolohovat rotační osu(y) pro nastavení vztažného bodu na odpovídající úhlové hodnoty. Hodnota úhlu se řídí podle vámi zvolené referenční plochy na obrobku.

### 4 Přípravy v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ

Nastavit funkci otočení roviny obrábění softklávesou 3D-ROT na AKTIV pro provozní režim RUČNÍPROVOZ; u neregulovaných os zadat úhlovou hodnotu rotačních os do menu

U neregulovaných os musí souhlasit do menu zadaná úhlová hodnota s aktuální polohou rotační osy (rotačních os), jinak vypočte TNC vztažný bod chybně.

### 5 Nastavit vztažný bod

- Ručně naškrábnutím jako u neotočeného systému (viz "2.4 Nastavení vztažného bodu bez 3Ddotykové sondy")
- Řízeně s 3D-dotykovou sondou HEIDENHAIN (viz "12.3 Nastavení vztažného bodu s 3D-dotykovou sondou")

### 6 Odstartovat program obrábění v provozním režimu CHODPROGRAMU PLYNULE

### 7 Provozní režim RUČNÍ PROVOZ

Nastavit funkci otočení roviny obrábění se softklávesou 3D-ROT na INAKTIV. Pro všechny rotační osy zadat do menu hodnotu úhlu 0° (viz "2.5 Natočení roviny obrábění").

### Příklad: Cykly přepočtů souřadnic

### Průběh programu

- Přepočty souřadnic v hlavním programu
- Obrábění v podprogramu 1 (viz "9 Programování: podprogramy a opakování části programu")



O BEGIN PGM KOUMR MM		
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Definice neobrobeného polotovaru	
2 BLK FORM 0.2 X+130 Y+130 Z+0		
3 TOOL DEF 1 L+0 R+1	Definice nástroje	
4 TOOL CALL 1 Z S4500	Vyvolání nástroje	
5 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem	
6 CYCL DEF 7.0 NULOVY BOD	Posunutí nulového bodu do středu	
7 CYCL DEF 7.1 X+65		
8 CYCL DEF 7.2 Y+65		
9 CALL LBL 1	Vyvolání frézování	
10 LBL 10	Nastavení značky pro opakování části programu	
11 CYCL DEF 10.0 OTACENI	Inkrementální otočení o 45°	
12 CYCL DEF 10.1 IROT+45		
13 CALL LBL 1	Vyvolání frézování	
14 CALL LBL 10 REP 7/7	Návrat na LBL 10; celkem sedmkrát	
15 CYCL DEF 10.0 OTACENI	Zrušení otočení	
16 CYCL DEF 10.1 ROT+0		
17 CYCL DEF 7.0 NULOVY BOD	Zrušení posunutí nulového bodu	
18 CYCL DEF 7.1 X+0		
19 CYCL DEF 7.2 Y+0		
20 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu	
21	LBL 1	Podprogram 1:
----	--------------------	------------------------------
22	L X+O Y+O RO F MAX	Definice obrábění frézováním
23	L Z+2 RO F MAX	
24	L Z-5 R0 F200	
25	L X+30 RL	
26	L IY+10	
27	RND R5	
28	L IX+20	
29	L IX+10 IY-10	
30	RND R5	
31	L IX-10 IY-10	
32	L IX-20	
33	L IY+10	
34	L X+0 Y+0 R0 F500	
35	L Z+20 RO F MAX	
36	LBL O	
37	END PGM KOUMR MM	

### 8.8 Zvláštní cykly

### 8.8 Zvláštní cykly

### ČASOVÁ PRODLEVA (cyklus 9)

V běžícím programu pokračuje TNC ve vykonání následujícího bloku až po uplynutí naprogramované časové prodlevy. Časová prodleva může sloužit například k odlomení třísky.

### Účinek

Cyklus je účinný od své definice v programu. Modálně účinné stavy nejsou tímto nijak ovlivněny, jako například otáčení vřetena.



ČASOVÁ PRODLEVA V SEC.: zadat čas prodlevy v sekundách

Rozsah zadání 0 až 30 000 s (asi 8,3 hodin) v 0,001 krocích



Libovolné programy obrábění, jako např. speciální vrtací cykly, nebo geometrické moduly, můžete postavit na roveň obráběcím cyklům. Takový program pak vyvoláte jako cyklus.



### Dbejte před programováním

Pokud zadáte jen jméno programu, musí se v cyklu deklarovaný program nacházet ve stejném adresáři jako volající program.

Pokud se v cyklu deklarovaný program nenachází ve stejném adresáři jako volající program, pak zadejte úplnou cestu k tomuto programu, např.\KLAR35\FK1\50.H.

Pokud chcete v cyklu deklarovat DIN/ISO-program, pak zadejte typ souboru .l za jménem programu.

12 PGM CALL JMÉNO PROGRAMU: jméno vyvolávaného programu, případně s cestou k tomuto programu

Program vyvoláte rovněž s

- CYCL CALL (samosatný blok) nebo
- M99 (blokově) nebo
- M89 (je vykonán po každém polohovacím bloku)

### Příklad: Vyvolání programu

Z programu má být vyvolán s cyklem program 50.

55 CYCL DEF 12.0 PGM CALL	Definice:
56 CYCL DEF 12.1 PGM \KLAR35\FK1\50.H	"Program 50 je cyklus"
57 L X+20 Y+50 FMAX M99	Vyvolání programu 50





### **ORIENTACE VŘETENA (cyklus 13)**



Stroj a TNC musí být od výrobce stroje připraveny pro
 použití cyklu 13.

TNC může řídit hlavní vřeteno obráběcího stroje jako 6.osu a natáčet jej do určité polohy definované úhlem.

- Orientace vřetena je potřebná
- u systémů se zásobníkem nástrojů s určitou polohou pro výměnu nástroje
- pro nasměrování vysílacího a přijímacího okénka 3D-dotykové sondy s infračerveným přenosem

### Účinek cyklu

Do úhlové polohy, definované v cyklu napolohuje TNC vřeteno programováním přídavné funkce M19.

Pokud programujete M19, aniž jste předtím definovali cyklus 13, pak polohuje TNC hlavní vřeteno na úhlovou polohu, která je nadefinovaná ve strojním parametru.



ÚHEL ORIENTACE: zadat úhel vztažený k úhlové vztažné ose roviny obrábění

Rozsah zadání: 0 až 360°

Přesnost zadání: 0,1°







Programování:

Podprogramy a opakování části programu

### 9.1 Podprogramy a opakování části programu

Již jednou naprogramované kroky obrábění můžete nechat opakovaně vykonávat pomocí podprogramů a opakování části programu.

### Label

Podprogramy a opakování části programu začínají v programu obrábění označením LBL, zkratkou pro LABEL (angl. značka, označení).

Označením LABEL se přiděluje číslo mezi 1 a 254. Každé číslo LA-BEL smíte v programu zadat pouze jedenkrát pomocí LABEL SET.

LABEL 0 (LBL 0) označuje konec podprogramu a smí být proto použito libovolněkrát.

### 9.2 Podprogramy

### Postup činnosti

- 1 TNC vykonává program obrábění až po vyvolání podprogramu CALL LBL
- 2 Od tohoto místa zpracovává TNC vyvolaný podprogram až do konce podprogramu LBL 0
- 3 Potom pokračuje TNC v programu obrábění blokem, který následuje za vyvoláním podprogramu CALL LBL

### Odkazy pro programování

- Hlavní program může obsahovat až 254 podprogramů
- Podprogramy můžete vyvolávat v libovolném pořadí a libovolně často
- Podprogram nesmí vyvolávat sám sebe
- Podprogramy programovat na konci hlavního programu (za blokem s M2 popř. M30)
- Pokud se podprogramy nachází v programu obrábění před blokem s M02 nebo M30, pak budou i bez vyvolání zpracovány nejméně jedenkrát



### Programování podprogramu

- LBL SET
- Označit začátek: stisknout klávesu LBL SET a zadat ČÍSLO LABEL
- Zadat podprogram
- Označit konec: stisknout klávesu LBL SET a zadat ČÍSLO LABEL "0"

### Vyvolání podprogramu



- Vyvolat podprogram: stisknout klávesu LBL CALL
- ČÍSLO LABEL: zadat číslo Label vyvolávaného programu
- OPAKOVÁNÍ REP: přeskočit dialog klávesou NO ENT. OPAKOVÁNÍ REP použít pouze u opakování části programu

CALL LBL 0 je nepřípustné, neboť odpovídá vyvolání konce podprogramu.

### 9.3 Opakování části programu

Opakování části programu začínají označením LBL (LABEL). Opakování části programu se zakončuje s CALL LBL /REP.

### Postup činnosti

- 1 TNC vykonává program obrábění až do konce části programu (CALL LBL /REP)
- 2 Poté opakuje TNC část programu mezi vyvolaným LABEL a vyvoláním Label CALL LBL /REP tolikrát, kolikrát jste zadali v parametru REP
- 3 Potom pokračuje TNC dál ve vykonávání programu obrábění

### Odkazy pro programování

- Část programu můžete opakovat až 65 534 krát po sobě
- TNC uvádí vpravo od lomítka za parametrem REP čítač opakování části programu, která zbývá ještě vykonat
- Část programu vykoná TNC vždy jednou navíc, než je naprogramováno v opakování.



### Programování opakování části programu



- Označit začátek: stisknout klávesu LBL SET a zadat číslo LABEL pro opakovanou část programu
- Zadat část programu

### Vyvolání opakování části programu



LBL SET

Stisknout klávesu LBL CALL, zadat ČÍSLO LABEL opakované části programu a počet OPAKOVÁNÍ REP

### 9.4 Libovolný program jako podprogram

- 1 TNC vykonává program obrábění do okamžiku, než vyvoláte jiný program pomocí instrukce CALL PGM
- 2 Nato vykoná TNC vyvolaný program až do jeho konce
- 3 Poté TNC dál zpracovává dál program obrábění (volající) od bloku, který následuje za vyvoláním programu.

### Odkazy pro programování

- Pro použití libovolného programu jako podprogramu nepotřebuje TNC žádné LABEL.
- Vvvolaný program nesmí obsahovat přídavnou funkci M2 nebo M30.
- Vyvolaný program nesmí obsahovat vyvolání CALL PGM toho programu, který jej vyvolal.

### Vyvolání libovolného programu jako podprogramu



Vyvolat program: stisknout klávesu PGM CALL a zadat JMÉNO PROGRAMU vyvolávaného programu

Pokud zadáte pouze jméno programu, pak se musí volaný program nacházet ve stejném adresáři jako volající program.

> Pokud volaný program není ve stejném adresáři jako volající program, pak zadejte úplnou cestu k volanému programu, např. \VZW35\HRUBOV\PGM1.H

> Pokud chcete vyvolat DIN/ISO-program, pak zadejte za iménem programu typ souboru .I.

> Libovolný program můžete vyvolat též pomocí cyklu 12 PGM CALL.



### 9.5 Vnoření

Podprogramy a opakování části programu můžete vnořovat následovně:

- podprogramy v podprogramu
- opakování části programu v opakování části programu
- opakování podprogramů
- opakování části programu v podprogramu

### Hloubka vnoření

Hloubka vnoření definuje, kolik smí část programu nebo podprogram obsahovat dalších podprogramů nebo částí programu.

- Maximální vnoření pro podprogramy: 8
- Maximální vnoření pro vyvolání hlavního programu: 4
- Opakování části programu můžete vnořovat neomezeně

### Podprogram v podprogramu

### Příklad NC-bloků 0 BEGIN PGM PPGMY MM . . . Vyvolání podprogramu na LBL1 17 CALL LBL 1 . . . L Z+100 R0 FMAX M2 Poslední programový blok 35 hlavního programu (s M2) 36 LBL 1 Začátek podprogramu 1 . . . 39 CALL LBL 2 Vyvolání podprogramu na LBL2 . . . 45 LBL 0 Konec podprogramu 1 46 LBL 2 Začátek podprogramu 2 . . . 62 LBL 0 Konec podprogramu 2 END PGM PPGMY MM 63

### Vykonání programu

- 1. krok: Hlavní program PPGMY je vykonán do bloku 17.
- 2. krok: Je vyvolán podprogram 1 a vykonán až do bloku 39.
- krok: Je vyvolán podprogram 2 a vykonán až do bloku 62. Konec podprogramu 2 a návrat do podprogramu, ze kterého byl vyvolán.
- 4. krok: Podprogram 1 je vykonáván od bloku 40 do bloku 45. Konec podprogramu 1 a návrat do hlavního programu PPGMY.
- 5. krok: Hlavní program PPGMY je vykonáván od bloku 18 do bloku 35. Návrat na blok 1 a ukončení programu.

### Opakovat opakování části programu

### Příklad NC-bloků

O BEGIN PGM REPS MM	
15 LBL 1	Začátek opakování části programu 1
20 LBL 2	Začátek opakování části programu2
27 CALL LBL 2 REP 2/2	Část programu mezi tímto blokem a LBL 2
	(blok 20) je 2 krát opakován
35 CALL LBL 1 REP 1/1	Část programu mezi tímto blokem a LBL 1
	(blok 15) je 1 krát opakován
50 FND PGM REPS MM	

### Vykonání programu

1. krok:	Hlavní program REPS je vykonán až do bloku 27
2. krok:	Část programu mezi blokem 27 a blokem 20 je 2 krát zopakována
3. krok:	Hlavní program REPS je vykonáván od bloku 28 do bloku 35
4. krok:	Část programu mezi blokem 35 a blokem 15 je jedenkrát opakována (obsahuje opakování části programu mezi blokem 20 a blokem 27)
5. krok:	Hlavní program REPS je vykonán od bloku 36 do bloku 50 (konec programu)

### Opakování podporgramu

Příklady NC-bloků	
O BEGIN PGM PPGREP MM	
10 LBL 1	Začátek opakování části programu
11 CALL LBL 2	Vyvolání podprogramu
12 CALL LBL 1 REP 2/2	Část programu mezi tímto blokem a LBL1
•••	(blok 10) je 2 krát zopakována
19 L Z+100 R0 FMAX M2	Poslední programový blok hlavního programu s M2
20 LBL 2	Začátek podprogramu
28 LBL 0	Konec podprogramu
29 END PGM PPGREP MM	

### Vykonání programu

- 1. krok: Hlavní program PPGREP je vykonán až do bloku 11
- 2. krok: Je vyvolán a vykonán podprogram 2
- 3. krok: Část programu mezi blokem 12 a blokem 10 je 2 krát zopakována: podprogram 2 je 2 krát zopakován
- 4. krok: Hlavní program PPGREP je vykonán od bloku 13 až do bloku 19; konec programu

### Příklad: Frézování obrysu na více přísuvů

- Průběh programu Předpolohovat nástroj na horní hranu obrobku
- Zadat inkrementálně přísuv
- Frézování obrysu
- Opakování přísuvu a frézování obrysu



O BEGIN PGM PGMOPAK MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+10	Definice nástroje
4 TOOL CALL 1 Z S500	Vyvolání nástroje
5 L Z+250 RO F MAX	Odjetí nástrojem
6 L X-20 Y+30 R0 F MAX	Předpolohování v rovině obrábění
7 L Z+O RO F MAX M3	Předpolohování na horní hranu obrobku
8 LBL 1	Označení pro opakování části programu
9 L IZ-4 RO F MAX	Inkrementální přísuv na hloubku (mimo)
10 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Najetí na obrys
11 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	Obrys
12 FLT	
13 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
14 FLT	
15 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
16 FLT	
17 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
18 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Opuštění obrysu
19 L X-20 Y+0 R0 F MAX	Odjetí nástrojem
20 CALL LBL 1 REP 4/4	Návrat na LBL 1; celkem 4 krát
21 L Z+250 R0 F MAX M2	Odjetí nástrojem, konec programu
22 END PGM PGMOPAK MM	

### Příklad: Skupiny děr

### Průběh programu

- Najetí na skupiny děr v hlavním programu
- Vyvolání skupiny děr (podprogram 1)
- Skupinu děr programovat pouze jednou v podprogramu 1



O BEGIN PGM PP1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL DEF 1 L+0 R+2,5	Definice nástroje
4 TOOL CALL 1 Z S5000	Vyvolání nástroje
5 L Z+250 RO F MAX	Odjetí nástrojem
6 CYCL DEF 200 VRTANI	Definice cyklu vrtání
Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
Q201=-10 ;HLOUBKA	
Q206=250 ;POSUV NA HLOUBKU	
Q2O2=5 ;HLOUBKA PRISUVU	
Q210=0 ;CAS. PRODLEVA NAHORE	
Q2O3=+O ;SOURADNICE POVRCHU	
Q2O4=10 ;2. BEZPEC.VZDALENOST	
7 L X+15 Y+10 RO F MAX M3	Najet na startovací bod skupiny děr 1
8 CALL LBL 1	Volání podprogramu pro skupinu děr
9 L X+45 Y+60 R0 F MAX	Najet na startovací bod skupiny děr 2
10 CALL LBL 1	Volání podprogramu pro skupinu děr
11 L X+75 Y+10 RO F MAX	Najet na startovací bod skupiny děr 3
12 CALL LBL 1	Volání podprogramu pro skupinu děr
13 L Z+250 RO F MAX M2	Konec hlavního programu

14	LBL 1	Začátek podprogramu 1: Skupina děr
15	CYCL CALL	1. díra
16	L IX+20 RO F MAX M99	Najetí na 2. díru, vyvolání cyklu
17	L IY+20 RO F MAX M99	Najetí na 3. díru, vyvolání cyklu
18	L IX-20 RO F MAX M99	Najetí na 4. díru, vyvolání cyklu
19	LBL O	Konec podprogramu 1
20	END PGM PP1 MM	

### Příklad: Skupiny děr s více nástroji

### Průběh programu

- Obráběcí cykly programovat v hlavním programu
- Vyvolat kompletní vrtací plán (podprogram1)
- Najet skupiny děr v podprogramu 1, vyvolat skupinu děr (podprogram 2)
- Skupinu děr programovat pouze jednou v podprogramu 2



0	BEGIN PGM PP2 MM	
1	BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2	BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3	TOOL DEF 1 L+O R+4	Definice nástroje - výstředník
4	TOOL DEF 2 L+0 R+3	Definice nástroje - vrták
5	TOOL DEF 3 L+0 R+3,5	Definice nástroje - výstružník
6	TOOL CALL 1 Z S5000	Vyvolání nástroje - výstředník
7	L Z+250 RO F MAX	Odjetí nástrojem

8 CYCL DEF 200 VRTANI	Definice cyklu - vystředění
Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
Q201=-3 ;HLOUBKA	
Q206=250 ;POSUV NA HLOUBKU	
Q2O2=3 ;HLOUBKA PRISUVU	
Q210=0 ;CAS. PRODLEVA NAHORE	
Q2O3=+O ;SOURADNICE POVRCHU	
Q2O4=10 ;2. BEZPEC.VZDALENOST	
9 CALL LBL 1	Volání podprogramu 1 pro kompletní vrtací plán
10 L Z+250 RO F MAX M6	Výměna nástroje
11 TOOL CALL 2 Z S4000	Vyvolání nástroje - vrták
12 FN 0: Q201 = -25	Nová hloubka pro díry
13 FN 0: Q202 = +5	Nový přísuv pro díry
14 CALL LBL 1	Volání podprogramu 1 pro kompletní vrtací plán
15 L Z+250 RO F MAX M6	Výměna nástroje
16 TOOL CALL 3 Z S500	Vyvolání nástroje - výstružník
17 CYCL DEF 201 VYSTRUZENI	Definice cyklu vystružení
Q200=2 ;BEZPEC. VZDALENOST	
Q201=-15 ;HLOUBKA	
Q206=250 ;POSUV NA HLOUBKU	
Q211=0,5 ;CAS. PRODLEVA DOLE	
Q208=400 ;POSUV NATRATU	
Q2O3=+O ;SOURADNICE POVRCHU	
Q2O4=10 ;2. BEZPEC.VZDALENOST	
18 CALL LBL 1	Volání podprogramu 1 pro kompletní vrtací plán
19 L Z+250 RO F MAX M2	Konec hlavního programu
20 LBL 1	Začátek podprogramu 1: kompletní vrtací plán
21 L X+15 Y+10 RO F MAX M3	Najetí na startovací bod skupiny děr 1
22 CALL LBL 2	Volání podprogramu 2 pro skupinu děr
23 L X+45 Y+60 R0 F MAX	Najetí na startovací bod skupiny děr 2
24 CALL LBL 2	Volání podprogramu 2 pro skupinu děr
25 L X+75 Y+10 RO F MAX	Najetí na startovací bod skupiny děr 3
26 CALL LBL 2	Volání podprogramu 2 pro skupinu děr
27 LBL 0	Konec podprogramu 1
28 LBL 2	Začátek podprogramu 2: skupina děr
29 CYCL CALL	1. díra s aktviním obráběcím cyklem
30 L IX+20 R0 F MAX M99	Najetí na 2. díru, vyvolání cyklu
31 L IY+20 R0 F MAX M99	Najetí na 3. díru, vyvolání cyklu
32 L IX-20 R0 F MAX M99	Najetí na 4. díru, vyvolání cyklu
33 LBL 0	Konec podprogramu 2
34 END PGM UP2 MM	



## 

Programování:

**Q-Parametry** 

### 10.1 Princip a přehled funkcí

Pomocí Q-parametrů můžete s programem obrábění definovat celou skupinu typových součástí. V tomto případě zadejte místo číslených hodnot paměťovou proměnnou: Q-parametr.

- Q-parametry jsou k dispozici například pro
- hodnoty souřadnic
- posuvy
- otáčky
- data cyklů

Mimoto můžete s Q-parametry naprogramovat obrysy, které jsou popsány pomocí matematických funkcí nebo uskutečnit provádění obráběcích kroků závislé na logických podmínkách.

Q-parametr je označen písmenem Q a číslem mezi 0 a 299 . Q-parametry jsou rozděleny do třech rozsahů:

-

Význam	Rozsah
Volně použitelné parametry, účinné pouze lokálně uvnitř programu (závislé na MP7251)	Q0 až Q99
Parametry pro zvláštní funkce TNC	Q100 až Q199
Parametry, které se používají přednostně pro cykly a které jsou globálně účinné pro všechny programy, uložené v paměti TNC	Q200 až Q299

### Odkazy pro programování

Q-parametry a číselné hodnoty smějí být v programu zadány kombinovaně.

Q-parametrům můžete přiřadit číslené hodnoty mezi -99 999,9999 a +99 999,9999.



 TNC přiřazuje určitým Q-parametrům sám stále stejné údaje, např. Q-parametru Q108 aktuální poloměr nástroje.
 Viz "10.9 Předobsazené Q-parametry".

### Vyvolání Q-parametrických funkcí

Během zadávání programu obrábění stiskněte klávesu "Q" (v poli pro číslená zadání a volbu os pod klávesou –/+ .

TNC pak zobrazí následující lištu softkláves:

Skupina funkcí	Softklávesa
Základní matematické funkce	BASIC
(angl. basic arithmetic)	ARITHM.
Úhlové funkce	TRIGO-
(angl. trigonometry)	NOMETRY
Rozhodování když/pak, skoky (angl. jumps)	JUMP
Zvláštní funkce	DIVERSE
(angl. diverse function)	FUNCTION
Přímé zadání vzorců (angl. formula)	FORMULA

### 10.2 Typové souèásti – Q-parametry místo èíselných hodnot

Pomocí Q-parametrické funkce FN0: PŘIŘAZENÍ HODNOTY můžete Q-parametrům přiřadit číselné hodnoty. Pak v programu obrábění použijete místo číselné hodnoty Q-parametr.

### Příklady NC-bloků

15	FNO:	Q10 =	25	Pøiøazení:	
•••	•			Q10 obdrží	hodnotu 25
25	LX	+010		odpovídá L	X +25

Pro typové součásti naprogramujte např. charakteristické rozměry obrobku jako Q-parametry.

Pro obrábění jednotlivých součástí tohoto typu pak přiřaď te každému takovému parametru odpovídající číselnou hodnotu.

### Příklad

valec s Q-parame	ur y	
Poloměr válce	R = Q1	
Výška válce	H = Q2	
Válec Z1	Q1 = +30 Q2 = +10	
Válec Z2	Q1 = +10 Q2 = +50	



### 10.3 Popis obrysů pomocí matematických funkcí

S Q-parametry můžete programovat v programu obrábění základní matematické funkce:

- Navolit funkci Q-parametrů: stisknout klávesu Q (vpravo v poli pro číslená zadání). Lišta softkláves zobrazí Q-parametrické funkce.
- Navolit základní matematické funkce: stisknout softklávesu BASIC ARITHMETIC. TNC zobrazí následující softklávesy:

Funkce	Softklávesa
<b>FNO: PŘIŘAZENÍ HODNOTY</b> např. FN0: Q5 = +60 Přímé přiřazení hodnoty	FNO X = V
<b>FN1: SOUČET</b> např. FN1: Q1 = –Q2 + –5 Vytvoření a přiřazení součtu dvou hodnot	FN1 X + Y
<b>FN2: ODEČÍTÁNÍ</b> např. FN2: Q1 = +10 – +5 Vytvoření a přiřazení rozdílu dvou hodnot	FN2 X - Y
<b>FN3: NÁSOBENÍ</b> např. FN3: Q2 = +3 * +3 Vytvoření a přiřazení součinu dvou hodnot	FN3 X + V
FN4: DĚLENÍ např. FN4: Q4 = +8 DIV +Q2 Vytvoření a přiřazení podílu dvou hodnot Zakázáno: dělení hodnotou 0!	FN4 X / Y
FN5: DRUHÁ ODMOCNINA např. FN5: Q20 = SQRT 4 Vytvoření a přiřazení druhé odmocniny čísla Zakázáno: druhá odmocnina ze záporného čísla!	FN5 SORT

Vpravo za znaménko "="smíte zadat:

dvě čísla

dva Q-parametry

jedno číslo a jeden Q-parametr

Q-parametry a číslené hodnoty v rovnicích mohou případně obsahovat i znaménka.

### Příklad: programování základních početních operací

Q	Navolit funkce Q-parametrů: stisknout klávesu Q
BASIC ARITHM.	Zvolit základní matematické funkce: stisknout softklávesu BASIC ARITHMETIC
FN0 X = V	Zvolit Q-parametrickou funkci PŘIŘAZENÍ HODNOTY: stisknout softklávesu FN0 X = Y
ÉÍSL.PARAMET	RU PRO VÝSLEDEK?
5 ENT	Zadat číslo Q- parametru: 5
PRVNÍ HODNOT	A/PARAMETR?
10 ent	Parametru Q5 přiřadit číselnou hodnotu 10
Q	Navolit Q-parametrické funkce: stisknout klávesu Q
BASIC ARITHM.	Zvolit základní matematické funkce: stisknout softklávesu BASIC ARITHMETIC
FN3 X * V	Zvolit Q-parametrickou funkci NÁSOBENÍ: stisknout softklávesu FN3 X * Y
ÈÍS.PARAME	TRU PRO VÝSLEDEK?
12 ent	Zadat číslo Q-parametru: 12
PRVNÍ HODN	OTA/PARAMETR
Q5 ent	Zadat Q5 jako první hodnotu
DRUHÁ HODN	OTA/PARAMETR
	Zadat číclo Z jako druhou bodnotu
7 ЕМТ	

TNC zobrazí následující programové bloky:

16 FNO: Q5 = +10 17 FN3: Q12 = +Q5 \* +7

### 10.4 Úhlové funkce (trigonometrie)

Sinus, cosinus a tangens odpovídají stranovým poměrům u pravoúhlého trojúhelníku. Přitom platí

**Sinus:**  $\sin \alpha = a / c$ 

**Cosinus:**  $\cos \alpha = b / c$ 

**Tangens:** $\tan \alpha = a / b = \sin \alpha / \cos \alpha$ 

### Přitom je

c strana protilehlá pravému úhlu (přepona)

a strana protilehlá úhlu α (protilehlá odvěsna)

b třetí strana (přilehlá odvěsna)

Z tangenty může TNC zjistit velikost úhlu:

 $\alpha$  = arctan  $\alpha$  = arctan (a / b) = arctan (sin  $\alpha$  / cos  $\alpha$ )

### Příklad:

- a = 10 mm
- b = 10 mm

 $\alpha$  = arctan (a / b) = arctan 1 = 45°

### Dále platí:

$$a^2 + b^2 = c^2$$
 (kde  $a^2 = a \times a$ )

 $c = \sqrt{(a^2 + b^2)}$ 

### Programování úhlových funkcí

Úhlové funkce se objeví po stisku softklávesy TRIGONOMETRY. TNC zobrazí softklávesy uvedené v tabulce vpravo.

Programování: porovnej na straně 223 "Příklad: programování základních početních operací".



Funkce	Softklávesa
FN6: SINUS např. FN6: Q20 = SIN–Q5 Určení a přiřazení sinusu úhlu ve stupních (°)	FN6 S1N(X)
FN7: COSINUS např. FN7: Q21 = COS–Q5 Určení a přiřazení cosinusu úhlu ve stupních (°)	FN7 COS(X)
FN8: ODMOCNINA ZE SOUČTU MC např. FN8: Q10 = +5 LEN +4 Určení a přiřazení odmocniny ze součtu druhých mocnin dvou čísel	FNB X LEN Y
FN13: ÚHEL např. FN13: Q20 = +10 ANG–Q1 Určení a přiřazení úhlu pomocí arcta ze dvou stran nebo sinusu a cosinu úhlu (0 < úhel < 360°)	FN13 X ANG V AN SU

### 10.5 Rozhodování když/pak s Q-parametry

U rozhodování když/pak porovnává TNC jeden Q-parametr s druhým Q-parametrem nebo s číslenou hodnotou. Je-li podmínka splněna, pak pokračuje TNC v programu obrábění na LABEL, který je programován za podmínkou (LABEL viz "9. Podprogramy a opakování části programu"). Pokud podmínka není splněna, pak pokračuje TNC dalším blokem.

Pokud chcete vyvolat jiný program jako podprogram, pak naprogramujte za LABEL funkci PGM CALL

### Nepodmíněné skoky

Nepodmíněné skoky jsou skoky, pro něž je podmínka vždy splněna (=nepodmíněně), např.

FN9: IF+10 EQU+10 GOTO LBL1

### Programování rozhodování když/pak

Rozhodování když/pak se objeví po stisku softklávesy JUMP. TNC zobrazí následující softklávesy:

### Funkce

Softklávesa

FN9 IF X EQ Y GOTO

FN10 IF X NE V 60T0

### FN9: KDYŽ JE ROVNO, SKOK

např. FN9: IF +Q1 EQU +Q3 GOTO LBL 5 Když jsou obě hodnoty nebo parametry stejné, pak skok na zadaný Label

### FN10: KDYŽ NENÍ ROVNO, SKOK

např. FN10: IF +10 NE –Q5 GOTO LBL 10 Když si nejsou obě hodnoty nebo parametry rovny, pak skok na zadaný Label

### FN11: KDYŽ JE VĚTŠÍ, SKOK

např. FN11: IF+Q1 GT+10 GOTO LBL 5 Je-li první hodnota nebo parametr větší než druhá hodnota nebo parametr, pak skok na zadanýLabel

### FN12: KDYŽ JE MENŠÍ, SKOK

např. FN12: IF+Q5 LT+0 GOTO LBL 1 Je-li první hodnota nebo parametr menší než druhá hodnota nebo parametr, pak skok na zadaný Label





### Použité zkratky a pojmy

IF	(angl.):	když
EQU	(angl. equal):	rovno
NE	(angl. not equal):	nerovno
GT	(angl. greater than):	větší než
LT	(angl. less than):	menší než
GOTO	(angl. go to):	jdi na

### 10.6 Kontrola a změna Q-parametrů

Q-parametry můžete během chodu nebo testu programu kontrolovat a rovněž měnit.

Přerušit chod programu (např. stisknout externí tlačítko STOP a softklávesu INTERNAL STOP), popř. zastavit test programu



- Vyvolat Q-parametrické funkce: stisknout klávesu Q
- Zadat číslo Q-parametru a potvrdit stiskem klávesy ENT. TNC zobrazí v dialogovém poli aktuální hodnotu Q-parametru
- Pokud chcete změnit hodnotu Q-parametru, zadejte jeho novou hodnotu, potvrďte ji klávesou ENT a ukončete zadání stiskem klávesy END

Pokud nechcete danou hodnotu změnit, pak ukončete dialog stiskem klávesy END

RUCNI		PRO	GRI	AM	ΤE	SТ							
TROVOL		020	ð1 :		50								
0	BEGI	EN F	PGM	1	MM								
1	BLK	FOF	N M S	0.1	Z	X	+0	Y + I	0 Z	-40	3		
2	BLK	FOF	R M S	0.2	X	+1	00	Y + ;	100	z٠	+0		
*	- B(	DHRF	PLA.	ТТЕ	I	D – I	NR	25	794	зкι	_1		
4	тооь	L CF	1 L F	1	Z	S 4 !	500	1					
5	L Z+	+100	3 RI	0 F	M	AХ							
6	CYCL	_ DE	EF :	203	: U	NI	VER	SAI	L-V	RTF	INF		
	Q 2 6	30=2	2	;	ΒE	ΖPΙ	EC.	V:	ZDA	LEI	NOST		
	Q 2 0	31=-	-50	;	ΗL	οUI	вкр	1					
	Q 2 0	36=2	250	;	ΡO	su	νN	IA I	HLO	UBH	(U		
	Q 2 6	32=0	3	;	ΗL	٥U	BKF	I PI	RIS	UVI	J		
	Q21	10=0	3	;	CA	s.	PR	OD	LEV	A I	инно	RΕ	
	Q 2 0	33=+	۰0	;	SO	URI	ADN	IICI	ΕP	OVF	сни		
	Q 2 6	34=1	100	;	2.	В	EZF	ЪЗ	.vz	DAL	ENO	SТ	
	Q21	L 2 = 6	3	;	НO	DN	OTF		DBE	RU			
													END

### 10.7 Zvláštní funkce

Zvláštní funkce se objeví po stisku softklávesy DIVERSE FUNCTION. TNC zobrazí následující softklávesy:

Funkce	Softklávesa
FN14:ERROR Výpis chybových hlášení	FN14 ERROR=
FN15:PRINT Neformátovaný výpis textu nebo hodnoty Q-Parametru	FN15 PRINT
FN16:F-PRINT Formátovaný výpis textu nebo hodnoty Q-Parametru	FN16 F-PRINT
FN18:SYS-DATUM READ Čtení systémových dat	FN18 SYS-DATUM READ
FN19:PLC Předání hodnoty do PLC	FN19 PLC*

### FN14: ERROR Výpis chybových hlášení

Pomocí funkce FN14: ERROR se dají vypsat hlášení, která jsou předprogramována výrobcem stroje nebo firmou HEIDENHAIN: Pokud TNC při chodu nebo testu programu narazí na blok s FN 14, pak dojde k přerušení jeho činnosti a vypíše se dané hlášení. Poté musíte program znova odstartovat. Čísla chyb viz tabulka vpravo.

### Příklad NC-bloku

**HEIDENHAIN TNC 426** 

TNC má vypsat hlášení, které je uloženo pod číslem chyby 254

### 180 FN 14:ERROR = 254

Rozsah čísel chyb	Standardní dialog
0 299	FN 14: ČÍSLO CHYBY 0 299
300 999	Není zapsán žádný standardní dialog
1000 1099	Interní chybová hlášení (viz tabulka vpravo)

Číslo c	hyby a text chyby
1000	VŘETENO ?
1001	CHYBÍ OSA NÁSTROJE
1002	PŘÍLIŠ VELKÁ ŠÍŘKA DRÁŽKY
1003	PŘÍLIŠ VELKÝ RADIUS NÁSTROJE
1004	ROZSAH PŘEKROČEN
1005	CHYBNÁ VÝCHOZÍ POLOHA
1006	OTÁČENÍ NENÍ MOŽNÉ
1007	MĚŘÍTKO NENÍ MOŽNÉ
1008	ZRCADLENÍ NENÍ MOŽNÉ
1009	POSUNUTÍ NENÍ MOŽNÉ
1010	CHYBÍ POSUV
1011	CHYBNÉ ZADÁNÍ
1012	CHYBNÉ ZNAMÉNKO
1013	ÚHEL NENÍ MOŽNÝ
1014	NEDOSAŽITELNÝ BOD DOTYKU
1015	PŘÍLIŠ MNOHO BODŮ
1016	ROZPORNÉ ZADÁNÍ
1017	CYKLUS JE NEKOMPLETNÍ
1018	CHYBNĚ DEFINOVANÁ ROVINA
1019	PROGRAMOVANÁ CHYBNÁ OSA
1020	CHYBNÉ OTÁČKY
1021	NEDEFINOVANÁ KOREKCE RADIUSU
1022	NEDEFINOVANÉ ZAOBLENÍ
1023	RADIUS ZAOBLENÍ PŘÍLIŠ VELKÝ
1024	NEDEFINOVANY START PROGRAMU
1025	PŘÍLIŠ VELKÉ VNOŘENÍ
1026	CHYBÍ VZTAŽNÝ ÚHFI

10.7 Zvláštní funkce

### FN15:PRINT Neformátovaný výpis textů nebo hodnot Q-parametrů



Nastavení datového rozhraní: v bodě menu PRINT popř.
 PRINT-TEST zadejte cestu k souborům, kam má TNC uložit texty nebo hodnoty Q-parametrů.

Viz "14 MOD-funkce, nastavení datového rozhraní".

Pomocí funkce FN15: PRINT můžete vypsat přes datové rozhraní hodnoty Q-parametrů a chybová hlášení, například na tiskárnu. Pokud ukládáte hodnoty interně nebo na externě připojený počítač, pak uloží TNC data do souboru %FN15RUN.A (výpis během chodu programu) nebo do souboru %FN15SIM.A (výpis během testu programu).

### Výpis dialogů a chybových hlášení funkcí FN15: PRINT "Číslená hodnota"

Číslená hodnota 0 až 99: Dialogy pro cykly výrobce stroje

od 100: PLC-chybová hlášení

Příklad: Výpis dialogu číslo 20

### 67 FN15:PRINT 20

### Výpis dialogů a Q-parametrů funkcí FN15: PRINT "Q-parametr"

Příklad použití: Protokolování měření obrobku.

Současně můžete vypsat až šest Q-parametrů a číselných hodnot. TNC je od sebe oddělí znakem lomítko ( / ).

Příklad: Vypsat dialog 1 a číslenou hodnotu Q1

70 FN15:PRINT 1/Q1

### FN16:F-PRINT Formátovaný výpis textů nebo hodnot Q-parametrů



Nastavení datového rozhraní: v bodě menu PRINT popř. PRINT-TEST zadejte cestu k souborům, kam má TNC uložit texty nebo hodnoty Q-parametrů. Viz "14 MOD-funkce, nastavení datového rozhraní".

Pomocí funkce FN16: F-PRINT můžete vypsat formátovaně přes datové rozhraní hodnoty Q-parametrů a texty, například na tiskárně. Pokud ukládáte hodnoty interně nebo na externě připojený počítač, pak uloží TNC data do souboru %FN16RUN.A (výpis během chodu programu) nebo do souboru %FN16SIM.A (výpis během testu programu).

Aby mohly být texty a hodnoty Q-parametrů vypsány v požadovaném formátu, pak vytvořte v textovém editoru TNC textový soubor, ve kterém nadefinujete formáty a Q-parametry.

RUCN I PROVOZ	PROGRAM Z	ADAT/EDI <sup>-</sup>	Γ		
ROZHRAN	NI RS 232	ROZHI	RANIF	85422	
PROVOZ- BAUD-RF FE : EXT1 : EXT2 : LSV-2:	-MODE: FE1 ATE 115200 9600 9600 19200	PROVO BAUD- FE EXT1 EXT2 LSV-2	DZ-MOD -RATE : s : s : s 2: s	DE: LS 9600 9600 9600 9600	SV-2
PRIRAZE TISK TISK -	ENI: : TN TEST:	C:\SCREEN	IS\NEU	JEBA	
0	USER 422 TUP PARAMETER H	ELP			END

Příklad textového souboru, který definuje výstupní formát: "MĚŘICÍ PROTOKOL LOPATKOVÉHO KOLA-TĚŽIŠTĚ";

\_\_\_\_\_";

"POČET MĚŘENÝCH HODNOT : = 1";

"X1 = %4.3LF", Q31;

"Y1 = %4.3LF", Q32;

"Z1 = %2I", Q33;

K vytvoření textových souborů použijte následující formátovací funkce:

Zvláštní znaky	Funkce
"	Definice výstupního formátu pro text a proměnné mezi uvozovkami
%5.4LF	Definice formátu pro Q-parametr: 5 celých míst, 4 desetinná místa, Long, Floating (desítkové číslo)
%2I	Definice formátu pro Q-parametr (Integer): Celé číslo s maximálně 5 místy; zde např. se 2 místy
3	Oddělovací znak mezi výstupním formátem a parametrem
;	Znak konce bloku, uzavírá řádek

IV programu obrábění naprogramujte funkci FN16: F-PRINT, abyste aktivovali výpis:

### 96 FN16:F-PRINT TNC:\MASKA\MASKA1.A

TNC pak vypíše příslušný soubor %FN16SIM.A :

MÌØICÍ PROTOKOL LOPATKOVÉ KOLO-TÌŽIŠTÌ
POÈET MÌØENÝCH HODNOT : = 1
******
X1 = 149,360
Y1 = 25,509
Z1 = 37
*****

### FN18:SYS-DATUM READ Čtení systémových dat

Pomocí funkce FN18: SYS-DATUM READ můžete načíst systémová data a uložit jejich hodnoty do Q-parametrů. Volba systémových dat se děje přes číslo skupiny (ID-Nr.), číslo a popř. přes index.

Jméno skupiny, ID-Nr.	Číslo	Systémová data
Programové informace, 10	1	Jednotky mm/inch
	2	Faktor překrytí při kapsovém frézování
	3	Číslo aktivního obráběcího cyklu
Stav stroje, 20	1	Aktivní číslo nástroje
	2	Připravené číslo nástroje
	3	Aktivní osa nástroje
	4	Programované otáčky vřetena
	5	Aktivní stav vřetena
	8	Stav chladicí kapaliny
	9	Aktivní posuv
Data z tabulky nástrojů, 50	1	Délka nástroje
	2	Poloměr nástroje
	3	Poloměr nástroje R2
	4	Přídavek na délku nástroje DL
	5	Přídavek na poloměr nástroje DR
	6	Přídavek na poloměr nástroje DR2
	7	Zablokovaný nástroj (0 nebo 1)
	8	Číslo sesterského nástroje
	9	Maximální životnost TIME1
	10	Maximální životnost TIME2
	11	Aktuální životnost CUR. TIME
	12	PLC-status
	13	Maximální délka břitu LCUTS
	14	Maximální úhel ponoru ANGLE
	15	TT: Počet břitů CUT
	16	TT: Tolerance opotřebení délky LTOL
	17	TT: Tolerance opotřebení poloměru RTOL
	18	TT: Směr otáčení DIRECT (3 nebo 4)
	19	TT: Přesazení poloměru nástroje R-OFFS
	20	TT: Přesazení délky nástroje L-OFFS
	21	TT: Tolerance zlomu-délka LBREAK
	22	TT: Tolerance zlomu-poloměr RBREAK

Skupina	Číslo	Index	Systemová data
Aktivní transformace 210	1	-	Základní otočení v ručním provozním režimu
	2	-	Programované otáčky s cyklem 10
	3	-	Aktivní osa zrcadlení
			0: Zrcadlení není aktivní
			+1: Zrcadlení okolo osy X
			+2: Zrcadlení okolo osy Y
			+4: Zrcadlení okolo osy Z
			+8: Zrcadení okolo IV. osy
			+16: Zrcadlení okolo V. osy
			Kombinace = součet jednotlivých os
	4	1	Aktivní faktor měřítka osy X
	4	2	Aktivní faktor měřítka osy Y
	4	3	Aktivní faktor měřítka osy Z
	4	4	Aktivní faktor měřítka osy IV
	4	5	Aktivní faktor měřítka osy V
	5	1	3D-ROT osa A
	5	2	3D-ROT osa B
	5	3	3D-ROT osa C
Data z posledního bloku			
TOOL CALL	60	1	Čislo nástroje
		2	sa nástroje
		3	Otáčky vřetena
		4	Přídavek na délku nástroje DL
		5	Přídavek na poloměr nástroje DR

Příklad: Přiřazení hodnoty aktivního faktoru měřítka osy Z parametru Q25

### 55 FN18: SYSREAD Q25 = ID210 NR4 IDX3

### FN19:PLC Předání hodnoty do PLC

Pomocí funkce FN19: PLC můžete do PLC programu předat až dvě číselné hodnoty nebo Q-parametry.

Přírůstky a jednotky: 0,1 µm popř. 0,0001°

Příklad: Předání číselné hodnoty 10 (odpovídá 1µm popř. 0,001°) do PLC programu

56 FN19:PLC=+10/+Q3

### 10.8 Přímé zadání vzorce

Pomocí softkláves můžete do programu obrábění zadat přímo matematické vzorce, které obsahují několik početních operací:

### Zadání vzorce

Vzorce se objeví po stisku softklávesy FORMULA. TNC zobrazí následující softklávesy v několika lištách:

Funkce sloučení	Softklávesa
<b>Součet</b> např. Q10 = Q1 + Q5	+
<b>Rozdíl</b> např. Q25 = Q7 – Q108	-
Násobení např. Q12 = 5 * Q5	*
<b>Dělení</b> např. Q25 = Q1 / Q2	/
<b>Úvodní závorka</b> např. Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)	C
<b>Koncová závorka</b> např. Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)	)
<b>Umocnění hodnoty (angl. square)</b> např. Q15 = SQ 5	SD
<b>Odmocnina (angl. square root)</b> např. Q22 = SQRT 25	SORT
<b>Sinus úhlu</b> např. Q44 = SIN 45	SIN
<b>Cosinus úhlu</b> např. Q45 = COS 45	COS
<b>Tangens úhlu</b> např. Q46 = TAN 45	TAN

Ð
Ö
Ľ.
0
Ň
>
-
D,
Ť.
$\mathbf{Z}$
0
N
<li>Chr</li>
ž
). E
m
ω.
<b>`</b>
-

Funkce sloučení	Softklávesa	Početní pravidla
Arcus-sinus Inverzní funkce sinus; určení úhlu z poměru protilehlá odvěsna/přepona	RSIN	Pro programování matematických vzorců platí následující pravidla: Tečkové operace před čárkovými operacemi
hapr. $Q10 = ASIN 0,75$		12 Q1 = 5 * 3 + 2 * 10 = 35
<b>Arcus-cosinus</b> Inverzní funkce cosinus; určení úhlu z poměru přilehlá odvěsna/přepona např. Q11 = ACOS Q40	RCDS	1.početní krok 5 * 3 = 15 2.početní krok 2 * 10 = 20 3.početní krok 15 + 20 = 35 13 Q2 = SQ 10 - 3^3 = 73
<b>Arcus-tangens</b> Inverzní funkce tangens; určení úhlu z poměru protilehlá/přilehlá odvěsna např. Q12 = ATAN Q50	RTAN	<ol> <li>početní krok 10 na druhou = 100</li> <li>početní krok 3 na třetí = 27</li> <li>početní krok 100 - 27 = 73</li> <li>Distributivní zákon         <ul> <li>(zákon rozdělení) při výpočtech se závorkami</li> </ul> </li> </ol>
Mocnina hodnoty např. Q15 = 3^3	<u>^</u>	a * (b + c) = a * b + a * c
Konstanta PI 3,14159	PI	
<b>Vytvoření přirozeného logaritmu (LN) čísla</b> základ 2,7183 např. Q15 = LN Q11	LN	
<b>Vytvoření logaritmu čísla, základ 10</b> např. Q33 = LOG Q22	LOG	
<b>Exponenciální funkce, 2,7183 na n</b> např. Q1 = EXP Q12	ЕХР	
<b>Negace čísla (násobení číslem -1)</b> např. Q2 = NEG Q1	NEG	
<b>Oříznutí desetinných míst</b> Vytvoření celého čísla např. Q3 = INT Q42	INT	
<b>Vytvoření absolutní hodnoty čísla</b> např. Q4 = ABS Q22	ABS	
<b>Oříznutí míst před desetinnou čárkou z čísla</b> Frakce např. Q5 = FRAC Q23	FRAC	

### Příklad zadání

Výpočet úhlu pomocí arctan z protilehlé odvěsny (Q12) a přilehlé odvěsny (Q13); výsledek přiřadit parametru Q25:



Zvolit zadání vzorce: stisknout klávesu Q a softklávesu FORMULA

PRO VÝSLEDEK?
Zadat číslo parametru
Přepnout lištu softkláves a zvolit funkci Arcus-tangens
Přepnout lištu softkláves a otevřít závorku
Zadat číslo Q-parametru 12
Zvolit dělení
Zadat číslo Q-parametru 13
Uzavřít závorku a ukončit zadání vzorce

Příklad NC bloku 37 Q25 = ATAN (Q12/Q13)

### 10.9 Předobsazené Q-parametry

Q-parametry Q100 až Q122 jsou z TNC obsazeny hodnotami. Q-parametrům jsou přířazeny:

- hodnoty z PLC programu
- údaje o nástroji a vřeteni
- údaje o provozním stavu atd.

### Hodnoty z PLC programu: Q100 až Q107

TNC používá parametry Q100 až Q107, aby převzal hodnoty z PLC programu do NC-programu.

### Poloměr nástroje: Q108

Aktuální hodnota poloměru nástroje je přiřazena parametru Q108.

### Osa nástroje: Q109

Hodnota parametru Q109 je závislá na aktuální ose nástroje:

Osa nástroje	Hodnota parametru
Osa nástroje není definována	Q109 = -1
Osa Z	Q109 = 2
Osa Y	Q109 = 1
Osa X	Q109 = 0

### Stav vřetena: Q110

Hodnota parametru Q110 závisí na naposledy programované M-funkci pro vřeteno:

M-Funkce H	odnota parametru
Stav vřetena není definován	Q110 = -1
M03: vřeteno ZAP, ve smyslu otáč.hodir	n.ručiček Q110 = 0
M04: vřeteno ZAP, proti smyslu otáč.ho	din.ručiček Q110 = 1
M05 po M03	Q110 = 2
M05 po M04	Q110 = 3

### Zásobování chladicí kapalinou: Q111

M-Funkce	Hodnota parametru
M08: chlazení ZAPNOUT	Q111 = 1
M09: chlazení VYPNOUT	Q111 = 0

### Faktor překrytí: Q112

TNC přiřazuje parametru Q112 faktor překrytí při kapsovém frézování (MP7430).

# 10.9 Předobsazené Q-parametry

### Rozměrové jednotky v programu: Q113

Hodnota parametru Q113 závisí u vnoření programů s PGM CALL na rozměrových jednotkách toho programu, který jako první vyvolal jiný program.

Rozměrové jednotky hlavního programu	Hodnota	
parametru		
Metrický systém (mm)	Q113 = 0	
Palcový systém (inch)	Q113 = 1	

### Délka nástroje: Q114

Aktuální hodnota délky nástroje je přiřazena parametru Q114.

### Souřadnice po snímání během chodu programu

Parametry Q115 až Q119 obsahují po programovaném měření s 3Ddotykovou sondou souřadnice polohy vřetene v místě sejmutého bodu.

Délka snímacího hrotu a poloměr snímací kuličky není v těchto souřadnicích zohledněn.

Souřadná osa	Parametr
Osa X	Q115
Osa Y	Q116
Osa Z	Q117
Osa IV	Q118
Osa V	Q119

### Odchylka aktuální hodnoty od cílové při automatickém měření nástroje se sondou TT 110

Odchylka AKTCÍL.	Parametr
Délka nástroje	Q115
Poloměr nástroje	Q116

### Naklopení roviny obrábění s úhly obrobku: z TNC vypočtené souřadnice pro rotační osy

Souřadnice	Parametr
Osa A	Q120
Osa B	Q121
Osa C	Q122

### Příklad: Elipsa

### Průběh programu

- Obrys elipsy je složen z mnoha malých přímkových úseků (definovaných parametrem Q7). Čím více je definováno výpočtových bodů, tím hladší je obrys
- Směr frézování určíte startovacím a koncovým úhlem v rovině:

směr obrábění ve smyslu otáčení hodin.ruček: startovací úhel > koncový úhel směr obrábění proti smyslu otáčení hodin.ruček: startovací úhel < koncový úhel

Poloměr nástroje není respektován



1       FN 0: Q1 = +50       Střed osa X         2       FN 0: Q2 = +50       Střed osa Y         3       FN 0: Q3 = +50       Poloosa X         4       FN 0: Q4 = +30       Poloosa Y         5       FN 0: Q5 = +0       Startovací úhel v rovině         6       FN 0: Q7 = +40       Počet kroků výpočtu
2       FN 0: Q2 = +50       Střed osa Y         3       FN 0: Q3 = +50       Poloosa X         4       FN 0: Q4 = +30       Poloosa Y         5       FN 0: Q5 = +0       Startovací úhel v rovině         6       FN 0: Q7 = +40       Počet kroků výpočtu
3       FN 0: Q3 = +50       Poloosa X         4       FN 0: Q4 = +30       Poloosa Y         5       FN 0: Q5 = +0       Startovací úhel v rovině         6       FN 0: Q6 = +360       Koncový úhel v rovině         7       FN 0: Q7 = +40       Počet kroků výpočtu
4       FN 0: Q4 = +30       Poloosa Y         5       FN 0: Q5 = +0       Startovací úhel v rovině         6       FN 0: Q6 = +360       Koncový úhel v rovině         7       FN 0: Q7 = +40       Počet kroků výpočtu
5         FN 0: Q5 = +0         Startovací úhel v rovině           6         FN 0: Q6 = +360         Koncový úhel v rovině           7         FN 0: Q7 = +40         Počet kroků výpočtu
6         FN 0: Q6 = +360         Koncový úhel v rovině           7         FN 0: Q7 = +40         Počet kroků výpočtu
7 FN 0: Q7 = +40 Počet kroků výpočtu
8 FN 0: Q8 = +0 Poloha natočení elipsy
9 FN 0: Q9 = +10 Hloubka frézování
10 FN 0: Q10 = +100 Přísuv na hloubku
11       FN 0: Q11 = +350       Posuv při frézování
12       FN 0:       Q12 = +2       Bezpečná výška pro předpolohování
13         BLK FORM         0.1         Z         X+0         Y+0         Z-20         Definice neobrobeného polotovaru
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0
15 TOOL DEF 1 L+0 R+2,5 Definice nástroje
16 TOOL CALL 1 Z S4000 Vyvolání nástroje
17 L Z+250 R0 F MAX Vyjetí nástroje v ose Z
18 CALL LBL 10 Vyvolání obrábění
19 L Z+100 R0 F MAX M2 Vyjetí nástroje v ose Z, konec programu

20	LBL 10	Podprogram 10: Obrábění
21	CYCL DEF 7.0 NULOVY BOD	Posunutí nulového bodu do středu elipsy
22	CYCL DEF 7.1 X+Q1	
23	CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
24	CYCL DEF 10.0 OTACENI	Výpočet polohy otočení v rovině
25	CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
26	Q35 = (Q6 - Q5) / Q7	Výpočet úhlového kroku
27	Q36 = Q5	Zkopírovat startovací úhel
28	Q37 = 0	Nastavení čítače řezů
29	Q21 = Q3 * COS Q36	Výpočet souřadnice X startovacího bodu
30	Q22 = Q4 * SIN Q36	Výpočet souřadnice Y startovacího bodu
31	L X+Q21 Y+Q22 RO F MAX M3	Najetí na startovací bod v rovině
32	L Z+Q12 RO F MAX	Předpolohování do bezpečnostní vzdálenosti v ose vřetena
33	L Z-Q9 R0 FQ10	Najetí na hloubku obrábění
34	LBL 1	
35	Q36 = Q36 + Q35	Aktualizace úhlu
36	Q37 = Q37 + 1	Aktualizace čítače řezů
37	Q21 = Q3 * COS Q36	Výpočet aktuální souřadnice X
38	Q22 = Q4 * SIN Q36	Výpočet aktuální souřadnice Y
39	L X+Q21 Y+Q22 R0 FQ11	Najetí na další bod
40	FN 12: IF +Q37 LT +Q7 GOTO LBL 1	Dotaz, zda ještě není hotovo, pokud ano, pak skok zpět na LBL 1
41	CYCL DEF 10.0 OTACENI	Zrušit otočení
42	CYCL DEF 10.1 ROT+0	
43	CYCL DEF 7.0 NULOVY BOD	Zrušit posunutí nulového bodu
44	CYCL DEF 7.1 X+0	
45	CYCL DEF 7.2 Y+0	
46	L Z+Q12 RO F MAX	Najetí do bezpečné vzdálenosti
47	LBL O	Konec podprogramu
48	END PGM ELIPSA MM	

### Průběh programu

- Program funguje pouze s kulovou frézou
- Obrys válce je složen z mnoha malých přímkových úseků (definovaných parametrem Q13). Čím více řezů je definováno, tím je obrys hladší
- Válec se frézuje řezy po délce (zde: rovnoběžně s osou Y)
- Směr frézování určíte pomocí startovacího a koncového úhlu v prostoru:

Obrábění ve smyslu pohybu hodin.ručiček: startovací úhel > koncový úhel Obrábění proti smyslu pohybu hodin.ručiček: startovací úhel < koncový úhel

Poloměr nástroje je automaticky korigován



O BEGIN PGM VALEC MM		
1 FN 0: Q1 = +50	Střed - osa X	
2 FN 0: Q2 = +0	Střed - osa Y	
3 FN 0: Q3 = +0	Střed - osa Z	
4 FN 0: Q4 = +90	Startovací úhel v prostoru (rovina Z/X)	
5 FN 0: Q5 = +270	Koncový úhel v prostoru (rovina Z/X)	
6 FN 0: Q6 = +40	Poloměr válce	
7 FN 0: Q7 = +100	Délka válce	
8 FN 0: Q8 = +0	Otočení v rovině X/Y	
9 FN 0: Q10 = +5	Přídavek na poloměr válce	
10 FN 0: Q11 = +250	Posuv při přísuvu na hloubku	
11 FN 0: Q12 = +400	Posuv při frézování	
12 FN 0: Q13 = +90	Počet řezů	
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Definice neobrobeného polotovaru	
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0		
15 TOOL DEF 1 L+0 R+3	Definice nástroje	
16 TOOL CALL 1 Z S1500	Vyvolání nástroje	
17 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem	
18 CALL LBL 10	Vyvolání obrábění	
19 FN 0: Q10 = +0	Zrušení přídavku	
20 CALL LBL 10	Vyvolání obrábění	
21 L Z+100 R0 F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu	
22	LBL 10	Podprogram 10: obrábění
----	------------------------------------	---
23	Q16 = Q6 - Q10 - Q108	Výpočet přídavku a nástroje vztažený k poloměru válce
24	FN 0: Q20 = +1	Nastavit čítač řezů
25	FN 0: Q24 = +Q4	Zkopírovat prostorový startovací úhel (rovina Z/X)
26	Q25 = (Q5 - Q4) / Q13	Výpočet úhlového kroku
27	CYCL DEF 7.0 NULOVY BOD	Posunout nulový bod do středu válce (osa X)
28	CYCL DEF 7.1 X+Q1	
29	CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
30	CYCL DEF 7.3 Z-Q3	
31	CYCL DEF 10.0 OTACENI	Výpočet polohy otočení v rovině
32	CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
33	L X+O Y+O RO F MAX	Předpolohování v rovině do středu válce
34	L Z+5 RO F1000 M3	Předpolohování v ose vřetena
35	CC Z+0 X+0	Nastavení pólu v rovině Z/X
36	LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Najetí do startovací polohy na válci, šikmo zapíchnout do materiálu
37	LBL 1	
38	L Y+Q7 R0 FQ11	Řez po délce ve směru Y+
39	FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Aktualizace čítače řezů
40	FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Aktualizace prostorového úhlu
41	FN 11: IF +Q20 GT +Q13 GOTO LBL 99	Dotaz, zda je již hotovo, pokud ano, pak skok na konec
42	LP PR+Q16 PA+Q24 FQ12	Přibližným "obloukem" najet pro další řez po délce
43	L Y+0 R0 FQ11	Řez po délce ve směru Y–
44	FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Aktualizace čítače řezů
45	FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Aktualizace prostorového úhlu
46	FN 12: IF +Q20 LT +Q13 GOTO LBL 1	Dotaz zda není hotovo, pokud ano, pak skok zpět na LBL 1
47	LBL 99	
48	CYCL DEF 10.0 OTACENI	Zrušit otočení
49	CYCL DEF 10.1 ROT+0	
50	CYCL DEF 7.0 NULOVY BOD	Zrušit posunutí nulového bodu
51	CYCL DEF 7.1 X+0	
52	CYCL DEF 7.2 Y+0	
53	CYCL DEF 7.3 Z+0	
54	LBL O	Konec podprogramu
55	END PGM VALEC MM	

## Příklad: Vypouklá koule s kulovou frézou

#### Průběh programu

- Program funguje pouze s kulovou frézou
- Obrys koule je složen z mnoha malých přímkových úseků (rovina Z/X, definováno parametrem Q14). Čím menší je definován úhlový krok, tím hladší bude obrys
- Počet řezů obrysu určíte pomocí úhlového kroku v rovině (pomocí Q18)
- Koule se frézuje v 3D-řezu zdola nahoru
- Poloměr nástroje je automaticky korigován



O BEGIN PGM KOULE MM	
1 FN 0: Q1 = +50	Střed - osa X
2 FN 0: Q2 = +50	Střed - osa Y
3 FN 0: Q4 = +90	Startovací úhel v prostoru (rovina Z/X)
4 FN 0: Q5 = +0	Koncový úhel v prostoru (rovina Z/X)
5 FN 0: Q14 = +5	Úhlový krok v prostoru
6 FN 0: Q6 = +50	Poloměr koule
7 FN 0: Q8 = +0	Startovací úhel pootočení v rovině X/Y
8 FN 0: Q9 = +360	Koncový úhel pootočení v rovině X/Y
9 FN 0: Q18 = +10	Úhlový krok v rovině X/Y pro hrubování
10 FN 0: Q10 = +5	Přídavek na poloměr koule pro hrubování
11 FN 0: Q11 = +2	Bezpečnostní vzdálenost pro předpolohování v ose vřetena
12 FN 0: Q12 = +500	Posuv při frézování
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Definice neobrobeného polotovaru
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL DEF 1 L+0 R+7,5	Definice nástroje
16 TOOL CALL 1 Z S4000	Vyvolání nástroje
17 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí nástrojem
18 CALL LBL 10	Vyvolání obrábění
19 FN 0: Q10 = +0	Zrušení přídavku
20 FN 0: Q18 = +5	Úhlový krok v rovině X/Y pro dokončování
21 CALL LBL 10	Vyvolání obrábění
22 L Z+100 R0 F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu

23	LBL 10	Podprogram 10: obrábění
24	FN 1: $023 = +011 + +06$	Výpočet souřadnice Z pro předpolohování
25	FN 0: 024 = +04	Zkopírovat startovací úhel v prostoru (rovina Z/X)
26	FN 1: $Q26 = +Q6 + +Q108$	Korekce poloměru koule pro předpolohování
27	FN 0: 028 = +08	Zkopírování pootočení v rovině
28	FN 1: 016 = $+06 + -010$	Zohlednění přídavku na poloměr koule
29	CYCL DEF 7.0 NULOVY BOD	Posunutí nulového bodu do středu koule
30	CYCL DEF 7.1 X+Q1	
31	CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
32	CYCL DEF 7.3 Z-Q16	
33	CYCL DEF 10.0 OTACENI	Výpočet startovacího úhlu pootočení v rovině
34	CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
35	CC X+0 Y+0	Nastavení pólu v rovině X/Y pro předpolohování
36	LP PR+Q26 PA+Q8 R0 FQ12	Předpolohování v rovině
37	LBL 1	Předpolohování v ose vřetena
38	CC Z+0 X+Q108	Nastavení pólu v rovině Z/X, pro přesazení poloměru nástroje
39	L Y+0 Z+0 FQ12	Najetí na hloubku
40	LBL 2	
41	LP PR+Q6 PA+Q24 R0 FQ12	Najet přibližně "obloukem" nahoru
42	FN 2: Q24 = +Q24 - +Q14	Aktualizace prostorového úhlu
43	FN 11: IF +Q24 GT +Q5 GOTO LBL 2	Test, zda je oblouk hotov, pokud ne, pak zpět na LBL 2
44	LP PR+Q6 PA+Q5	Najetí na koncový úhel v prostoru
45	L Z+Q23 RO F1000	Vyjetí v ose vřetena
46	L X+Q26 RO F MAX	Předpolohování pro další oblouk
47	FN 1: Q28 = +Q28 + +Q18	Aktualizace pootočení v rovině
48	FN 0: Q24 = +Q4	Zrušení prostorového úhlu
49	CYCL DEF 10.0 OTACENI	Aktivace nového pootočení
50	CYCL DEF 10.1 ROT+Q28	
51	FN 12: IF +Q28 LT +Q9 GOTO LBL 1	
52	FN 9: IF +Q28 EQU +Q9 GOTO LBL 1	Test, zda není hotovo, pokud ano, pak skok zpět na LBL 1
53	CYCL DEF 10.0 OTACENI	Zrušení pootočení
54	CYCL DEF 10.1 ROT+0	
55	CYCL DEF 7.0 NULOVY BOD	Zrušení posunutí nulového bodu
56	CYCL DEF 7.1 X+0	
57	CYCL DEF 7.2 Y+0	
58	CYCL DEF 7.3 Z+0	
59	LBL O	Konec podprogramu
60	END PGM KUGEL MM	



# 

Test programu a chod programu

# 11.1 Grafika

V provozních režimech chodu programu a v provozním režimu PROGRAM TEST simuluje TNC graficky obrábění. Pomocí softkláves zvolíte zda se jedná o

- horní pohled
- zobrazení ve 3 rovinách
- 3D-zobrazení

TNC-grafika znázorňuje obrobek, který je obráběn válcovým nástrojem. S aktivní tabulkou nástrojů můžete nechat zobrazit obrábění s kulovou frézou. K tomu zadejte v tabulce nástrojů R2 = R.

TNC nezobrazí grafiku, pokud

- aktuální program neobsahuje platnou definici neobrobeného polotovaru
- není navolen žádný program

Pomocí strojních parametrů 7315 až 7317 můžete nastavit, pokud má TNC zobrazovat grafiku i tehdy, pokud nemáte nadefinovanou osu nástroje nebo s ní nepojíždíte.

Grafickou simulaci nemůžete využít pro části programů, popř. programy s pohyby rotačních os nebo s natočenou rovinou obrábění: v těchto případech nevypíše TNC žádné chybové hlášení.

## **Přehled: pohledy**

V provozních režimech chodu programu a v provozním režimu PROGRAM TEST zobrazí TNC následující softklávesy:

Pohled	Softklávesa	
Horní pohled		
Zobrazení ve 3 rovinách		
3D-zobrazení		

#### Omezení během chodu programu

Obrábění nelze současně graficky znázorňovat, pokud je již počítač TNC vytížen komplikovanými obráběcími úkoly nebo obráběním velké plochy. Příklad: řádkování přes celý neobrobený polotovar s velkým nástrojem. TNC pak již nepokračuje v grafickém zobrazováníí a v grafickém okně zobrazí text ERROR. V obrábění však bude pokračovat dále.

#### Horní pohled

_	
_	

€ 16⁄32 Pomocí softklávesy zvolit horní pohled

Softklávesou zvolit počet úrovní hloubky (přepnout lištu): přepnout mezi 16 nebo 32 úrovněmi hloubky; pro zobrazení hloubky tohoto grafického pohledu platí:

"čím hlouběji, tím tmavší"

Tato grafická simulace probíhá nejrychleji.

#### Zobrazení ve 3 rovinách

Zobrazení ukazuje horní pohled se 2 řezy, podobně jako technický výkres. Symbol vlevo pod grafickým zobrazením udává, zda zobrazení odpovídá projekční metodě 1 nebo projekční metodě 2 podle DIN 6, část 1 (volí se parametrem MP7310).

Při zobrazení ve 3 rovinách jsou k dispozici funkce pro zvětšení výřezu (viz "Zvětšení výřezu".)

Mimoto můžete se softklávesami posouvat rovinu řezu:

Softklávesou zvolit zobrazení ve 3 rovinách

Přepínejte lišty softkláves, až TNC zobrazí následující softklávesy:

Funkce	Softklávesy
Vodorovné posunutí řezné roviny vpravo nebo vlevo	
Svislé posunutí řezné roviny nahoru nebo dolů	<b>−</b> <sup>+</sup> <del>−</del> ,

Poloha roviny řezu je během posouvání viditelná na obrazovce.

#### Souřadnice přímky řezu

TNC znázorňuje ve spodní části grafického okna souřadnice přímky řezu, vztažené k nulovému bodu obrobku. Zobrazeny jsou pouze souřadnice v rovině obrábění. Tuto funkci můžete aktivovat strojním parametrem 7310.





## 3D-zobrazení

TNC zobrazuje obrobek prostorově.

3D-zobrazení můžete otáčet okolo svislé osy. Obrysy neobrobeného polotovaru na začátku grafické simulace můžete nechat zobrazit v podobě barevného rámečku.

V provozním režimu PROGRAM TEST jsou k dispozici funkce pro zvětšení výřezu (viz "Zvětšení výřezu").



Softklávesou zvolit 3D-zobrazení

## Otáčení 3D-zobrazení

Přepínat lištu softkláves, až se objeví následující softklávesy:

#### Funkce

Softklávesy

l

Otáčet svisle zobrazením po 27° krocích

Ð	Ð	

# Zobrazení a smazání orámování obrysu neobrobeného polotovaru



Zobrazit rámeček: softklávesa SHOW BLK-FORM



Smazat rámeček: softklávesa OMIT BLK-FORM

## Zvětšení výřezu

Výřez můžete v provozním režimu PROGRAM TEST změnit v

- zobrazení ve 3 rovinách a
- 3D-zobrazení

Grafická simulace musí být zastavena. Zvětšení výřezu je pak účinné ve všech způsobech zobrazení.





V provozním režimu PROGRAM TEST přepínat lištu softkláves, až se objeví následující softklávesy:

Funkce	Softkláve	esy
Zvolit levou/pravou stranu obrobku	Ø	_ ₽
Zvolit přední/zadní stranu obrobku		
Zvolit horní/spodní stranu obrobku		
Posunout řeznou plochu pro zmenšení zvětšení neobrobeného polotovaru	-	+
Převzít výřez	TRANSFER DETAIL	

#### Změna zvětšení výřezu

Softklávesy viz tabulka

- Pokud je to nutné, zastavit grafickou simulaci
- Softklávesou (tabulka) zvolit stranu obrobku
- Zmenšit nebo zvětšit neobrobený polotovar: stisknout softklávesu "–" popř. "+"
- Převzít požadovaný výřez: stisknout softklávesu TRANSFER DETAIL
- Znova odstartovat test programu nebo chod programu

#### Poloha kurzoru při zvětšování výřezu

TNC zobrazuje během zvětšování výřezu souřadnice osy, kterou právě ořezáváte. Souřadnice odpovídají rozsahu, který je definován pro zvětšení výřezu. Vlevo od lomítka zobrazuje TNC menší souřadnici rozsahu (MIN-bod), vpravo od něj tu větší (MAX-bod).

Při zvětšení obrázku zobrazí TNC vpravo dole na obrazovce hlášení MAGN.

Pokud TNC již dále nemůže zmenšit popř. zvětšit neobrobený polotovar, zobrazí řídicí systém odpovídající chybové hlášení v grafickém okně. K odstranění chybového hlášení opět zvětšete popř. zmenšete neobrobený polotovar.

#### Opakování grafické simulace

Program obrábění lze libovolně často graficky simulovat. Proto můžete grafiku znova vrátit na neobrobený polotovar nebo na zvětšený výřez z neobrobeného polotovaru.

Funkee	Cofficience
FUNKCE	Sottkiavesa
Zobrazit neobrobený polotovar v naposledy navoleném zvětšení výřezu	RESET BLK FORM
Zrušení zvětšení výřezu tak, že TNC zobrazí opracovaný nebo neopracovaný obrobek podle naprogramovaného BLK-FORM	UINDOU BLK FORM

Po stisku softklávesy WINDOW BLK FORM – a též po výřezu bez TRANSFER DETAIL – zobrazí TNC opracovaný obrobek opět v naprogramované velikosti.

#### Zjištění času obrábění

#### Provozní režimy chodu programu

Zobrazení času od startu programu až do konce programu. Při každém přerušení se čas zastaví.

#### **PROGRAM TEST**

Zobrazení přibližného času, který vypočítá TNC pro trvání pohybů nástroje, které jsou vykonány s definovaným posuvem. Čas, který TNC zjistí, se nehodí pro výpočet výrobního času, protože TNC nerespektuje žádné strojní časy (např. čas pro výměnu nástroje).

#### Volba funkce stopek

Přepínat lištu softkláves, až TNC zobrazí následující softklávesy s funkcemi stopek:

Funkce stopek	Softklávesa
Zapamatování zobrazeného času	STORE
Zobrazení součtu zapamatovaného a zobrazeného času	
Smazání zobrazeného času	RESET 00:00:00



Softklávesy vlevo od funkcí stopek závisí na zvoleném rozdělení obrazovky.



## 11.2 Funkce pro zobrazení programu pro PROVOZ PROGRAMU / TEST PROGRAMU

V provozních režimech chodu programu a v provozním režimu PROGRAM TEST zobrazí TNC softklávesy, pomocí nichž si můžete nechat zobrazit program obrábění po stránkách:

Funkce	Softklávesa
Listovat v programu o jednu obrazovkovou stránku zpět	PAGE Î
Listování v programu dopředu o jednu obrazovkovou stránku	PRGE I
Navolení začátku programu	BEGIN TEXT
Navolení konce programu	END TEXT

PROGR	RAM/PF	ROVOZ	PLYNU	JLE		TABI ED I	JLKA PGM T
0 BE	EGIN F	PGM F	(1 MM				
1 BL	_K FOF	RW 0.1	LZX-	+0 Y+0	) Z-26	3	
2 BL	_K FOF	RM 0.2	2 X+10	30 Y+:	100 Z-	-0	
3 T (	DOL CA	ALL 1	Z S50	90			
4 L	Z+250	3 RØ F	F MAX				
5 L	X-20	Y+30	RØ F	MAX			
6 L	Z-10	RØ F:	1000 N	13			
7 AF	PPR C	F X+2	Y+30	CCA90	) R+5	RL F	250
8 F (	C DR-	R18 (	CLSD+	CCX+2	20 CC'	(+30	
AKT. +X +250,0000 +¥ +102,3880							
	+Z	-11	4,091	4 +	•C +	30,00	00
<b>+</b> B +90,0000							
Т					0	М	5/9
PAGE	PAGE J	BEGIN TEXT	END TEXT	RESTORE POS. AT			TOOL TABLE

# 11.3 Test programu

V provozním režimu PROGRAM TEST můžete simulovat průběh programů a částí programu pro vyloučení chyb při chodu programu. TNC vám pomůže při vyhledání

- geometrických neslučitelností
- chybějících zadání
- neproveditelných skoků
- porušení pracovního prostoru

Navíc můžete použít následující funkce:

- test programu po blocích
- přerušení testu v libovolném bloku
- přeskočení bloků
- funkce pro grafické znázornění
- zjištění času obrábění
- přídavná stavová zobrazení

#### Provedení testu programu

Při aktivní centrální paměti nástrojů musíte mít pro test programu aktivní tabulku nástrojů (status S). Pomocí MOD-funkce DATUM SET aktivujte pro test programu hlídání pracovního prostoru (viz "14 MOD-funkce, zobrazení neobrobeného polotovaru v pracovním prostoru").



- Zvolit provozní režim PROGRAM TEST
- Zobrazit správu souborů s klávesou PGM MGT a zvolit soubor, který chcete otestovat nebo
- Zvolit začátek programu: klávesou GOTO zvolit řádek "0" a potvrdit zadání stiskem klávesy ENT

TNC zobrazí následující softklávesy:

Funkce	Softklávesa
Otestovat celý program	START
Otestovat každý jednotlivý programový blok	START SINGLE
Zobrazit neobrobený polotovar a otestovat celý program	RESET + START
Zastavit test programu	STOP

#### Provedení testu programu do určitého bloku

Pomocí softklávesy STOP AT N provede TNC test programu pouze do bloku s číslem bloky N.

- V provozním režimu PROGRAM TEST zvolit začátek programu
- Zvolit test programu do určitého bloku: stisknout softklávesu STOP AT N



STOP AT N: zadat číslo bloku, na kterém má být test programu zastaven

- PROGRAM: zadat jméno programu, ve kterém se nachází blok s navoleným číslem bloku; TNC zobrazí jméno zvoleného programu; má-li se vykonat stop programu v programu, vyvolaném instrukcí PGM CALL, pak uvést jeho jméno
- OPAKOVANI: zadat počet opakování, která mají být provedena, pokud se blok N nachází uvnitř opakování části programu
- Test úseku programu: stisknout softklávesu START; TNC otestuje program až do zadaného bloku

RUCNI PROVOZ	PROGRAM	TEST								
Ø BEG	IN PGM 3	DJOIN.	г мм							
1 BLK	FORM 0.	1 Z X-	⊦0 Y+0	3 Z-52	2					
2 BLK	FORM 0.	2 X+10	30 Y+1	L00 Z+	-0					
3 TOO	L DEF 1	L+0 R·	⊦10							
4 TOO	L CALL 1	Z								
5 L Z	+20 R0 F	MAX I	16							
6 CYC	L DEF 7.	0 NULI	DVY BO	D						
7 CYC	L DEF 7.	1 X-10	3							
8 CAL	L LBL 1									
9 CYC	L DEF 7.	0 NULI	DVY BO	D						
10 CY	CL DEF 7	.1 X+0	3							
STOP N PROGRA OPAKOV	STOP NA CIS. N = <mark>351</mark> PROGRAM = 3DJOINT.H OPAKOVANI = 1									
		∕□ OFF∕ON	START SINGLE	END	START	RESET + START				

# 11.4 Chod programu

V provozním režimu PROGRAM/PROVOZ PLYNULE provádí TNC program obrábění plynule až do konce programu nebo do přerušení.

V provozním režimu PROGRAM/PROVOZ PO BLOKU provede TNC každý blok jednotlivě po stisku externího tlačítka START.

V provozních režimech chodu programu můžete použít následující funkce TNC:

- přerušení chodu programu
- chod programu od určitého bloku
- přeskočení bloků
- editace tabulky nástrojů TOOL.T
- kontrola a změna Q-parametrů
- proložení polohováním ručním kolečkem
- funkce pro grafické znázornění
- přídavná stavová zobrazení

## Vykonání programu obrábění

#### Příprava

- 1 Upnutí obrobku na stůl stroje
- 2 Nastavení vztažného bodu
- 3 Zvolit potřebné tabulky a soubory palet (status M)
- 4 Zvolit program obrábění (status M)

Velikost posuvu a otáčky vřetena můžete změnit pomocí otočných potenciometrů override.

#### CHOD PROGRAMU PLYNULE

Odstartovat program obrábění externím tlačítkem START

#### **CHOD PROGRAMU PO BLOKU**

Každý blok programu obrábění odstartovat zvlášť externím tlačítkem START



# 11.4 Chod programu

## Přerušení obrábění

Máte několik možností, jak přerušit chod programu:

- Programovaná přerušení
- Externí tlačítko STOP
- Přepnutí do režimu PROGRAM/PROVOZ PO BLOKU

Zaregistruje-li TNC běhm chodu programu chybu, pak automaticky přeruší obrábění.

#### Programovaná přerušení

Přerušení můžete definovat přímo v programu obrábění. TNC přeruší chod programu, jakmile je program obrábění vykonán do bloku, který obsahuje některé z následujících zadání:

- STOP (s nebo bez přídavné funkce)
- přídavná funkce M0, M2 nebo M30
- přídavná funkce M6 (je definovaná výrobcem stroje)

#### Přerušení externím tlačítkem STOP

- Stisknout externí tlačítko STOP: blok, který TNC zpracovává v okamžiku stisku tlačítka, nebude úplně vykonán; ve stavové indikaci bliká symbol "\*"
- Pokud nechcete pokračovat v obrábění, pak ukončit činnost TNC sotklávesou INTERNAL STOP: symbol "\*" ve stavové indikaci zmizí. V tomto případě se program znovu odstartuje od začátku programu.

#### Přerušení obrábění přepnutím do provozního režimu PRO-GRAM/PROVOZ PO BLOKU

Zatímco je program obrábění zpracováván v provozním režimu PRO-GRAM/PROVOZ PLYNULE, zvolit režim PROGRAM/PROVOZ PO BLOKU. TNC přeruší obrábění, poté co je proveden aktuální krok obrábění.

#### Pojíždění strojními osami během přerušení

Strojními osami můžete během přerušení pojíždět tak, jako v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ.

#### Nebezpečí kolize!

Pokud přerušíte chod programu při natočené rovině obrábění, pak můžete se softklávesou 3D ON/OFF přepínat mezi natočeným a nenatočeným souřadným systémem.

Funkce směrových tlačítek, ručního kolečka a logiky opětného najetí je pak v TNC vyhodnocena podle nastavení. Při vyjíždění nástrojem dbejte na to, aby byl aktivní správný souřadný systém a aby byly zapsány v menu 3D-ROT úhlové hodnoty rotačních os.

#### Příklad použití: Vyjetí vřetenem po zlomení nástroje

Přerušit obrábění

 $\nabla$ 

- Uvolnit funkci externích směrových tlačítek: stisknout softklávesu MANUAL OPERATION .
- Externími směrovými tlačítky pojíždět strojními osami

U některých strojů musíte po stisku softklávesy MANUAL OPERATION stisknout ještě externí tlačítko START pro uvolnění funkce externích směrových tlačítek. Informujte se ve vaší příručce ke stroji.

#### Pokračování v chodu programu po jeho přerušení

Pokud přerušíte chod programu během obráběcího cyklu, musíte při opětném vstupu do programu pokračovat od začátku cyklu. Již provedené kroky obrábění pak musí TNC projet znovu.

Pokud přerušíte chod programu uvnitř opakování části programu nebo uvnitř podprogramu, musíte opět najet na místo přerušení pomocí funkce RESTORE POS AT N.

TNC si při přerušení chodu programu zapamatovává

- data naposledy vyvolaného nástroje
- aktivní přepočty souřadnic
- souřadnice naposledy definovaného středu kruhu

PROGR	AM/PR	0V0Z	PLYNU	JLE		P Z	GM ADAT∕EDIT
0 BE	GIN P	GM 60	100 MI	1			
1 BL	K FOR	M Ø.1	. z x·	-40 Y-	40 Z·	-25	
2 BL	K FOR	M 0.2	2 X+40	3 Y+40	Z+0		
3 TO	OL CA	LL 1	Z S50	00			
4 L	Z+50	RØ F	MAX I	13			
5 L	X+0 Y	+60 🗟	0 F 1	1A X			
6 L	Z-20	RØ F	MAX				
7 L	X+0 Y	+38,5	RL F	500			
8 FC	DR-	R38,5	5 CCX-	⊦0 CCY	+0 LI	EN 6	
АКТ.	+X	+16	3,258	0 +	Y +	23,1	363
Ψ.	++Z	+10	9,144	5 +	B +1	32,3	3164
	++ C	+9	8,720	5			
T 1	Z	S	500	F	0	١	13/9

OPERATION

STOP

Zapamatovaná data se použijí pro opětný nájezd na obrys po ručním pojíždění strojními osami během přerušení chodu programu (RESTORE POSITION).

#### Pokračování v chodu programu tlačítkem START

Po přerušení můžete pokračovat v chodu programu stiskem externího tlačítka START, pokud jste zastavili program jedním z následujících způsobů:

- stiskem externího tlačítka STOP
- programovým přerušením

#### Pokračování v chodu programu po chybě

- U neblikajících chybových hlášení:
- odstranit příčinu chyby
- smazat chybové hlášení na obrazovce: stisknout klávesu CE
- znovu odstartovat program nebo pokračovat v chodu programu na místě, na kterém byl přerušen
- U blikajících chybových hlášení:
- vypnout TNC a stroj
- odstranit příčinu chyby
- znovu odstartovat program

Při opakovaném výskytu chyby si poznačte chybové hlášení a uvědomte servisní firmu.

#### Libovolný vstup do programu (předběh bloků)



Funkce RESTORE POS AT N musí být uvolněna a přizpůsobena výrobcem stroje. Infromujte se ve vaší příručce ke stroji.

Pomocí funkce RESTORE POS AT N (předběh bloků) můžete vykonávat program od libovolného bloku N. Opracování obrobku bude až do tohoto bloku v TNC zohledněno početně. TNC jej může znázornit graficky.

Pokud jste přerušili program softklávesou INTERNAL STOP, pak TNC nabídne pro vstup do programu automaticky blok N, ve kterém jste program přerušili.

Předběh bloků nesmí začínat v podprogramu.

V provozním režimu chodu programu musí být navoleny všechny potřebné programy, tabulky a soubory palet (status M).

Obsahuje-li program až do konce předběhu bloků programované přerušení, pak tam bude předběh bloků přerušen. Pro pokračování v předběhu bloků stiskněte externí tlačítko START.

Po předběhu bloků najede nástroj pomocí funkce RESTORE POSITION do zjištěné polohy.

Přes strojní parametr 7680 se definuje, zda při vnořených programech začíná předběh bloků od bloku 0 hlavního programu, nebo od bloku 0 programu, ve kterém byl chod programu naposledy přerušen.

Softklávesou 3D ON/OFF určíte, zda má TNC při natočené rovině obrábění najíždět v natočeném nebo nenatočeném systému souřadnic.

- Zvolit první blok aktuálního programu jako začátek pro předběh bloků: zadat GOTO "0".
- Zvolit předběh bloků: stisknout softklávesu RESTORE POS. AT N
  - RESTORE POS. AT N

PŘEDBĚH DO N: zadat číslo bloku N, u kterého má předběh skončit

- PROGRAM: zadat jméno programu, ve kterém se blok N nachází
- OPAKOVÁNÍ: zadat počet opakování, která mají být zohledněna v předběhu bloků, pokud se blok N nachází uvnitř opakování části programu
- Odstartovat předběh bloků: stisknout externí tlačítko START
- Najet na obrys: viz následující oddíl "Opětné najetí na obrys"

PROGRAM/	PROVOZ	PLYNU	ILE			PRO	GRAM TES
0 BEGIN 1 BLK F 2 BLK F 3 TOOL 4 L Z+2	PGM FI ORM 0.3 ORM 0.3 CALL 1 50 R0 F	<pre>&lt;1 MM 1 Z X+ 2 X+10 Z S50 = MAX</pre>	0 Y+0 10 Y+1 10	0 Z- 100	20 Z+I	0	
START Z Program Opakovan	BLOKU: I	N= 35 = FK = 1	1.H				
АКТ. • •	+X +25 +Z −11 +B +9	50,000 4,091 90,000	0 + 4 + 0	• <b>₩</b> •C	+10 +3	02,38 30,00	80 00
<u> </u>				0		М	5/9
PAGE PAGE	BEG IN TEXT	END TEXT				∕□ OFF∕ON	END

## Opětné najetí na obrys

Pomocí funkce RESTORE POSITION najede TNC nástrojem na obrys obrobku v následujících situacích:

- Opětné najetí po pojezdu strojními osami během přerušení chodu programu, které bylo vykonáno bez INTERNAL STOP
- Opětné najetí po předběhu s RESTORE POS. AT N, např. po přerušení chodu programu s INTERNAL STOP
- Zvolit opětné najetí na obrys: stisknout softklávesu RESTORE POSITION
- Najet osami v pořadí, které TNC navrhne na obrazovce: stisknout softklávesu POSIT. LOGIC a externí tlačítko START nebo
- Najet osami v libovolném pořadí: stisknout softklávesu RESTORE X, RESTORE Z atd. a vždy aktivovat nájetí stiskem externího tlačítka START
- Pokračovat v obrábění: stisknout externí tlačítko START

# 11.5 Přeskočení bloků

Bloky, které jste při programování označili znakem "/", můžete nechat při testu programu nebo chodu programu přeskočit:



✓□
OFF ✓ ON

Testovat nebo vykonat programové bloky se znakem "/": přepnout softklávesu na OFF

Netestovat nebo nevykonávat programové bloky se znakem "/": přepnout softklávesu na ON



Tato funkce nemá účinek pro bloky TOOL DEF

PROGR	RAM/PF	ROVOZ	PLYNI	JLE		PGM ZAD	AT∕EDIT
NAVRI	AT NA	OBRYS	S: POF Z B C X Y	RADI	SOURAI	).:	
-NEB	) ZADE	EJ ODF	POVIDA	AJICI	SOFT	< E Y	
AKT.	+• X	+13	4,334	2	<b>+</b> Y	+8,95	547
	<del>+</del> Z	+10	3,515	6	++B +1	13,68	890
	<b>+</b> C	: +9	8,724	6			
T 1	Z	S	500		F 0	M	3/9
RESTORE	RESTORE V	RESTORE Z	RESTORE B	RESTORE C	DFF/ ON	MANUAL OPERATION	INTERNAL STOP



# **3D-dotykové sondy**

# 12.1 Snímací cykly v režimech RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO



TNC musí být od výrobce stroje připraveno k nasazení 3Ddotykové sondy.

Pokud provádíte měření během chodu programu, pak dbejte na to, že data nástroje (délka, poloměr, osa) mohou být použity buď z kalibrovaných dat nebo z posledního TOOL-CALL-bloku (volba přes MP7411).

Pokud střídavě pracujete se spínací a měřicí dotykovou sondou, dbejte na to, aby

- byla přes MP 6200 zvolena správná sonda
- měřicí a spínací dotyková sonda nebyly současně připojeny k řídicímu systému

TNC nemůže zjistit, která dotyková sonda je skutečně nasazena ve vřeteni.

Během snímacích cyklů najíždí 3D-dotyková sonda osově rovnoběžně na obrobek, jakmile jste stiskli externí tlačítko START. Výrobce stroje definuje posuv při snímání: viz obrázek vpravo. Když se 3D-dotyková sonda dotkne obrobku,

- vyšle 3D-dotyková sonda signál do TNC: souřadnice sejmuté polohy jsou zapamatovány
- zastaví 3D-dotykovou sondu a
- odjíždí rychloposuvem zpět do startovací polohy procesu snímání

Pokud nedojde uvnitř definované dráhy k vychýlení dotykového hrotu, vypíše TNC odpovídající chybové hlášení (dráha: MP6130 pro spínací dotykovou sondu a MP6330 pro měřicí dotykovou sondu).

#### Volba snímací funkce

Zvolit provozní režim RUČNÍ PROVOZ nebo RUČNÍ KOLEČKO



Zvolit snímací funkce: stisknout softklávesu TOUCH PROBE. TNC zobrazí další softklávesy: viz tabulka vpravo



Funkce	Softklávesa
Kalbirace efektivní délky	
Kalibrace efektivního poloměru	CAL R (a) CAL 30
Základní otočení	PROBING
Nastavení vztažného bodu	PROBING POS
Roh jako vztažný bod	PROBING P
Středu kruhu jako vztažný bod	PROBING

#### Protokolování změřených hodnot z cyklů snímání



TNC musí být pro tuto funkci připraven výrobcem stroje. Informujte se v příručce ke stroji!

Jakmile TNC provedl libovolný snímací cyklus, zobrazí TNC softklávesu PRINT. Pokud tuto softklávesu stisknete, zprotokoluje TNC aktuální hodnoty aktivního cyklu snímání. Pomocí funkce PRINT v menu konfigurace rozhraní (viz "14 MOD-funkce, Konfigurace datových rozhraní") nadefinujete, zda má TNC

- vytisknout výsledky měření
- uložit výsledky měření na pevný disk TNC
- uložit výsledky měření do paměti PC

Pokud ukládáte výsledky měření do paměti, založí TNC ASCIIsoubor %TCHPRNT.A . Pokud jste v menu konfigurace rozhraní nenadefinovali žádnou cestu a žádné rozhraní, uloží TNC soubor %TCHPRNT v hlavním adresáři TNC:\ .

Pokud stisknete softklávesu PRINT, nesmí být v provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT navolen soubor %TCHPRNT.A . V opačném případě vypíše TNC chybové hlášení.

TNC zapisuje změřené hodnoty výhradně do souboru %TCHPRNT.A. Pokud provádíte více snímacích cyklů po sobě a chcete uložit jejich změřené hodnoty, pak musíte obsah souboru %TCHPRNT.A mezi jednotlivými snímacími cykly zálohovat tak, že jej zkopírujete nebo přejmenujete.

Formát a obsah souboru %TCHPRNT definuje výrobce stroje.

#### Kalibrace spínací dotykové sondy

Dotyková sonda musí být zkalibrovaná při

- uvedení do provozu
- zlomení dotykového hrotu
- výměně dotykového hrotu
- změně posuvu při snímání
- nepravidelnostech, například ohřátí stroje

Při kalibraci zjišťuje TNC "efektivní" délku dotykového hrotu a "efektivní" poloměr kuličky dotykového hrotu. Ke kalibraci 3Ddotykové sondy upněte na stůl stroje kontrolní prstenec známé výšky a známého vnitřního poloměru.

#### PROGRAM ZADAT/EDIT

: 7

DURCHMESSER EINSTELLRING : 50.001 MM

: 1.500 MM

: 1.500 MM

: X = 1.0000

: Y = 1.0000 : Z = 1.0000

: FX/FZ = 1.0000 : FY/FZ = 1.0000

Û

MOVE WORD RADEK: 0

SLOUPEK: 1

BEGIN

TEXT

END

TEXT

E IND

RUCN I PROVOZ

SOUBR: %TCHPRN1

M KALIBRIEREN: ------14-02-1996, 14:03:07

ACHSE TCH PROBE

TASTERRADIUS 1

TASTERRADIUS 2

KORREKTURFAKTOR

KRAF TVERHAEL TN IS

MOVE WORD

[END]

INSERT

OVERURITE

12.1 Snímací cy<mark>kly v</mark> režimech RUČNÍ PROVOZ a RUČNÍ KOLEČKO

#### Kalibrace efektivní délky

Nastavit vztažný bod v ose vřetena tak, aby pro stůl stroje platilo: Z=0.



Zvolit kalibrační funkci pro délku dotykové sondy: stisknout softklávesu TOUCH PROBE a CAL L. TNC zobrazí okno menu se čtyřmi zadávacími poli

- Zadat OSU NÁSTROJE
- REFERENČNÍ BOD: zadat výšku kontrolního prstence
- Položky menu EFEKT.RADIUS KULIČKY a EFEKT.DÉLKA nevyžadují žádné zadání
- Najet dotykovou sondou těsně nad povrch kontrolního prstence
- Pokud je potřeba, změnit indikovaný směr pojezdu: stisknout klávesu se šipkou
- Sejmout povrch: stisknout externí tlačítko START

# Kalibrace efektivního poloměru a kompenzace přesazení středu dotykové sondy

Osa dotykové sondy běžně nesplývá přesně s osou vřetena. Kalibrační funkce zjistí přesazení mezi osou dotykové sondy a osou vřetena a početně jej vykompenzuje.

U této funkce otočí TNC 3D-dotykovou sondu o 180°. Otočení je řešeno pomocí přídavné funkce, kterou výrobce stroje nadefinuje ve strojním parametru 6160.

Měření pro přesazení středu dotykové sondy provedete po kalibraci efektivního poloměru kuličky dotykové sondy.

Kuličku dotykové sondy napolohovat v RUČNÍM PROVOZU do díry kontrolního prstence



180

Zvolit kalibrační funkci pro poloměr kuličky a přesazení středu dotykové sondy: sitsknout softklávesu CAL R

- Zadat OSU NÁSTROJE. Zbývající položky menu nevyžadují žádné zadání
- Snímat: 4 x stisknout externí tlačítko START. 3Ddotyková sonda sejme v každém osovém směru jednu polohu díry a vypočte efektivní poloměr kuličky snímací sondy
- Pokud nyní chcete ukončit kalibrační funkci, pak stiskněte softklávesu END
- Určení přesazení středu kuličky dotykové sondy: stisknout softklávesu 180°. TNC otočí dotykovou sondu o 180°
  - Snímat: 4 x stisknout externí tlačítko START. 3Ddotyková sonda sejme v každém osovém směru jednu polohu v díře a vypočte přesazení středu dotykové sondy





#### Zobrazení kalibračních hodnot

TNC si zapamatovává efektivní délku, efektivní poloměr a velikost přesazení středu dotykové sondy a respektuje tyto hodnoty při pozdějším použití 3D-dotykové sondy. K zobrazení zapamatovaných hodnot, stiskněte CAL L a CAL R.

#### Kalibrace měřicí dotykové sondy

Pokud zobrazí TNC chybové hlášení DOTYKOVÝ PALEC V KONTAKTU, pak zvolte menu ke 3D-kalibraci a tam stiskněte softklávesu RESET 3D.

Měřicí dotykovou sondu je nutno při každé změně strojních parametrů dotykové sondy znovu zkalibrovat.

Kalibrace efektivní délky se děje stejně jako u spínací dotykové sondy. Navíc se zadává poloměr nástroje R2 (rohový radius) .

S MP6321 definujete, zda má TNC kalibrovat měřicí dotykovou sondu s nebo bez přeloženého měření.

S 3D-kalibračním cyklem pro měřicí dotykovou sondu změříte normálový kroužek plně automaticky. (Normálový kroužek získáte od firmy HEIDENHAIN). Normálový kroužek upevněte úpinkami ke stolu stroje.

TNC vypočte z naměřených hodnot získaných během kalibrace konstanty pružnosti dotykové sondy, prohnutí dotykového hrotu a přesazení středu dotykového hrotu. Tyto hodnoty uvede TNC automaticky na konci procesu kalibrace v zadávacím menu.

Předpolohovat dotykovou sondu v RUČNÍM PROVOZU přibližně do středu normálového kroužku a natočit na 180°.



Zvolit 3D-kalibrační cyklus: stisknout softklávesu 3D CAL

- Zadat RADIUS DOTYKU 1 a RADIUS DOTYKU 2. Zadat radius dotyku 2 rovný radiusu dotyku 1, pokud použijete kulový dotykový hrot. Zadat radius dotyku 2 různý od radiusu dotyku 1, pokud použijete dotykový hrot s rohovým radiusem
- PRŮMĚR STŘEDICÍHO PRSTENCE: průměr je vygravírován na normálovém kroužku
- Odstartovat proces kalibrace: stisknout externí tlačítko START: dotyková sonda proměří normálový kroužek podle pevně naprogramovaného algoritmu
- Ručně natočit dotykovou sondu na 0 stupňů, jakmile k tomu TNC vyzve
- Odstartovat kalibrační proces ke zjištění přesazení středu dotykového hrotu: stisknout externí tlačítko START. Dotyková sonda proměří normálový kroužek ještě jednou podle pevně naprogramovaného algoritmu

RUCNI PROVOZ	PGM
X + X- Y+ Y-	ZADAT∕EDIT

#### OSA NASTROJE = 🛛

```
KONTRL.PRSTENEC RADIUS = 25
EFEKT. RADIUS KULICKY = 1,989
EFEKT. DELKA = +0
KULICKA TS-PRESAZENI X=+0
KULICKA TS-PRESAZENI Y=+0
```

АКТ.	+ <b>X</b> + Z + F	+25 2 -11	50,000 14,091	10 + .4 +	•Y +1 •C +	02,38 30,00	80 100
Т			,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	<u> </u>	0	М	5/9
PRINT							END

#### Zobrazení kalibračních hodnot

Faktory korekcí a silové poměry jsou v TNC zapamatovány a respektovány při pozdějším použití měřicí dotykové sondy.

Stiskněte softklávesu 3D CAL pro zobrazení zapamatovaných hodnot.

### Kompenzace šikmé polohy obrobku

Šikmé upnutí obrobku kompenzuje TNC početně prostřednictvím "základního natočení".

K tomu nastaví TNC úhel natočení na úhel, který má svírat jedna plocha obrobku se vztažnou úhlovou osou roviny obrábění. Viz obrázek vpravo uprostřed.



Směr snímání při měření šikmé polohy obrobku volit vždy kolmo k úhlové vztažné ose.

Aby bylo základní natočení za chodu programu správně vypočteno, musíte naprogramovat v prvním pojezdovém bloku obě souřadnice roviny obrábění.



Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING ROT

- Napolohovat dotykovou sondu do blízkosti prvního snímaného bodu
- Zvolit směr snímání kolmo ke vztažné úhlové ose: zvolit osu s klávesou se směrovou šipkou
- Snímat: stisknout externí tlačítko START
- Napolohovat dotykovou sondu do blízkosti druhého snímaného bodu
- Snímat: stisknout externí tlačítko START

TNC si zapamatovává základní natočení i po výpadku napájení. Základní natočení je efektivní pro každé následující spuštění programu.

#### Zobrazení základního natočení

Úhel základního natočení se nachází po opakovaném zvolení funkce PROBING ROT v indikaci úhlu natočení. TNC zobrazuje úhel natočení rovněž v přídavné stavové indikaci (STATUS POS.)

Ve stavové indikaci je zobrazen symbol pro základní natočení, pokud TNC pojíždí strojními osami podle základního natočení.

RUCNI	[ PRO	voz								F	GM PONC	TZEDIT
TS OT	TICOT	0	180	) GF	RAD	1						LD11
RADIU	JS DO	ТҮК	U 1	. =	1,	5						
RADIU	JS DO	ТҮК	U 2	2 =	1,	5						
DIA.S	STRED	ICI	НΟ	PRS	STE	NCE	=	56	3,0	008		
KORE	CNI	FAK	TOR	8 X 3	:1							
KORE	CNI	FAK	TOR	2 Y 3	: 1							
KORE	CNI	FAK	TOR	2 :	: 1							
POMER	R SIL	ΥF	X / F	Z:1	L							
POMER	R SIL	ΥF	Y/F	Z:1	L							
AKT.	*	<	+25	0,0	00	0	*	Y	+1	02,3	38	80
	+2	2	-11	4,0	91	4	*	С	+	30,1	00	00
	₩E	3	+9	0,0	00	0						
Т							F	0			Μ	5/9
00.1117										RESET	r	END
PRINT		1								30		END



RUCNI	PROV	/0Z				PGM	
X+ >	(- Y-	⊦ Y–				ZHU	HI/EUTI
UNE I	NOTO	DENT.		225			
UNEL	NHIUU	JEN1	10	,230			
АКТ.	*	+2	50.000	10 +	•Y +1	02,38	80
	+Z	-1:	4,09:	4 +	·C -	30,00	00
	<b>+</b> B	+ 9	90,000	0		,	
Т				G	0	М	5/9
PRINT							

Х

#### Zrušení základního natočení

- Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING ROT
- Zadat ÚHEL NATOČENÍ "0", převzít s klávesou ENT
- Ukončit funkci snímání: stisknout klávesu END

## 12.2 Nastavení vztažného bodu s 3D-dotykovými sondami

Funkce k nastavení vztažného bodu na vyrovnaném obrobku se volí pomocí následujících softkláves:

- nastavení vztažného bodu v libovolné ose s PROBING POS
- nastavení rohu jako vztažného bodu s PROBING P
- nastavení středu kruhu jako vztažného bodu s PROBING CC

# Nastavení vztažného bodu v libovolné ose (viz obrázek vpravo nahoře)



Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING POS

- Napolohovat dotykovou sondu do blízkosti snímaného bodu
- Zvolit směr snímání a současně osu, pro kterou má být nastaven vztažný bod, např. sejmout Z ve směru Z: zvolit klávesami se směrovými šipkami
- Snímat: stisknout externí tlačítko START
- REFERENČNÍ BOD: zadat cílovou souřadnici, převzít s klávesou ENT

# Roh jako vztažný bod - převzít body, které byly nasnímány pro základní natočení (viz obrázek vpravo)

PROBING

Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING P

- DOTYK.BODY ZE ZÁKL.NATÁČENÍ ?: stisknout klávesu ENT k převzetí souřadnic nasnímaných bodů
- Napolohovat dotykovou sondu do blízkosti prvního snímaného bodu na hraně obrobku, která nebyla snímána pro základní natočení
- Zvolit směr snímání: zvolit osu klávesami se směrovými šipkami
- Snímat: stisknout externí tlačítko START
- Napolohovat dotykovou sondu do blízkosti druhého snímaného bodu na stejné hraně
- Snímat: stisknout externí tlačítko START
- REFERENČNÍ BOD: zadat obě souřadnice vztažného bodu v okně menu, převzít s klávesou ENT
- Ukončit funkci snímání: stisknout klávesu END



ΖI

# Roh jako vztažný bod – nepřebírat body, které byly sejmuty pro základní natočení

- Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING P
- DOTYK.BODY ZE ZÁKL.NATÁČENÍ ?: odpovědět záporně stiskem klávesy NO ENT (dialogová otázka se objeví pouze tehdy, když jste předtím prováděli základní natočení)
- Sejmout obě hrany obrobku, každou dvakrát
- Zadat souřadnice vztažného bodu, převzít s klávesou ENT
- Ukončit funkci snímání: stisknout klávesu END

#### Střed kruhu jako vztažný bod

Jako vztažné body můžete nastavit středy děr, kruhových kapes, plných válců, čepů, kruhových ostrůvku atd.

Vnitřní kruh:

TNC sejme automaticky vnitřní stěnu kruhu ve všech čtyřech směrech souřadných os.

U přerušených kruhů (kruhové oblouky) můžete podle potřeby volit směr snímání.

Kuličku snímacího hrotu napolohovat přibližně do středu kruhu



- Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING CC
- Snímat: čtyřikrát stisknout externí tlačítko START. Dotyková sonda nasnímá po sobě 4 body vnitřní stěny kruhu
- Pokud chcete pracovat s proloženým měřením (pouze u strojů s orientací vřetena, závisí na MP6160), stisknout softklávesu 180° a znova nasnímat 4 body vnitřní stěny kruhu
- Pokud chcete pracovat bez překrytého měření: stisknout klávesu END
- REFERENČNÍ BOD: zadat v okně menu obě souřadnice středu kruhu, převzít s klávesou ENT
- Ukončit funkci snímání: stisknout klávesu END

#### Vnější kruh:

- Napolohovat kuličku snímacího hrotu do blízkosti prvního snímaného bodu mimo kruh
- Zvolit směr snímání: zvolit osu s klávesami se směrovými šipkami
- Snímat: stisknout externí tlačítko START
- Proces snímání opakovat pro zbývající 3 body. Viz obrázek vpravo dole
- Zadat souřadnice vztažného bodu, převzít s klávesou ENT

Po snímání zobrazí TNC aktuální souřadnice středu kruhu a poloměr kruhu PR.





#### Nastavení vztažných bodů přes díry

Ve druhé liště softkláves se nachází softklávesy, s nimiž mohou být použity díry k nastavení vztažného bodu.

Přitom TNC přejíždí dotykovou sondou stejně jako u funkce "střed kruhu jako vztažný bod - vnitřní kruh". Předpolohovat dotykovou sondu přibližně do středu díry. Poté co jste stiskli externí tlačítko START, nasnímá TNC automaticky čtyři body stěny díry.

Poté najeďte dotykovou sondou k další díře a nasnímejte ji stejně tak jako první. TNC opakuje tento proces, až jsou nasnímány všechny díry pro určení vztažného bodu.

Použití	Softklávesa
Základní natočení přes 2 díry: TNC zjistí úhel mezi spojnicí středů děr a cílovou polohou (úhlová vztažná osa)	PROBING PROBING PROBING
Vztažný bod přes 4 díry: TNC zjistí průsečík spojnic dvou prvních a dvou dalších nasnímaných děr. Pokud bylo provedewno základní natočení přes dvě díry, pak nemusíte tyto dvě díry znova snímat.	
Střed kruhu přes 3 díry: TNC zjistí kruhovou dráhu, na které leží všechny 3 díry a vypočte pro kruhovou dráhu její střed.	

RUCNI	PROVO	Z		P0 Zf	M IDAT∕EDIT
АКТ.	*X	+250,000	10 <del>+</del> Y	+102,3	880
	₩Z	-114,091	.4 ++C	+30,0	000
	₩B	+90,000	10		
Т			F	0 M	5/9
	P	ROBING ROT		ROBING × CC	END

## 12.3 Měření obrobků s 3D-dotykovými sondami

- S 3D-dotykovými sondami určíte :
- souřadnice polohy a z toho
- rozměry a úhly na obrobku

#### Určení polohy na vyrovnaném obrobku



Zvolit snímací funkci: stisknout softklávesu PROBING POS

- Napolohovat dotykovou sondu do blízkosti snímaného bodu
- Zvolit směr snímání a současně osu, ke které se má souřadnice vztahovat: zvolit osu klávesami se směrovými šipkami.
- Odstartovat proces snímání: stisknout externí tlačítko START

TNC zobrazí souřadnice sejmutého bodu jako REFERENČNÍ BOD.

#### Určení souřadnic rohového bodu v rovině obrábění

Určit souřadnice rohového bodu tak jak bylo popsáno ve stati "Roh jako vztažný bod". TNC zobrazí souřadnice sejmutého bodu jako REFERENČNÍ BOD.

#### Určení rozměu obrobku



- Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING POS
- Napolohovat dotykovou sondu do blízkosti prvního snímaného bodu A
- Zvolit směr snímání s klávesami se směrovými šipkami
- Snímat: stisknout externí tlačítko START
- Poznamenat si zobrazenou hodnotu jako REFERENČNÍ BOD (pouze, pokud předtím nastavený vztažný bod zůstal efektivní)
- REFERENČNÍ BOD: zadat "0"
- Přerušit dialog: sktisknout klávesu END
- Znovu zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING POS



- Napolohovat dotykovou sondu do blízkosti druhého snímaného bodu B
- Zvolit směr snímání klávesami se směrovými šipkami: stejnou osu, avšak opačný směr než u předcházejícího snímání.
- Snímat: stisknout externí tlačítko START

V indikaci REFERENČNÍ BOD se nachází vzdálenost mezi oběma body na souřadné ose.

#### Indikaci polohy nastavit opět na hodnoty před měřením délky

- Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING POS
- Znovu nasnímat první snímaný bod
- REFERENČNÍ BOD nastavit na poznamenanou hodnotu
- Přerušit dialog: stisknout klávesu END.

#### Měření úhlu

S 3D-dotykovou sondou můžete určit úhel v rovině obrábění. Změřen je

- úhel mezi úhlovou vztažnou osou a hranou obrobku nebo
- úhel mezi dvěma hranami

Změřený úhel je zobrazen jako hodnota maximálně 90°.

#### Určení úhlu mezi úhlovou vztažnou osou a hranou obrobku

# PROBING

- Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING ROT.
- ÚHEL NATOČENÍ: poznamenat si ÚHEL NATOČENÍ, pokud chcete později opět obnovit dříve provedené základní natočení.
- Provést základní natočení s porovnávanou stranou (viz "Kompenzace šikmé polohy obrobku")
- Se softklávesou PROBING ROT nechat zobrazit úhel mezi úhlovou vztažnou osou a hranou obrobku jako ÚHEL NATOČENÍ.
- Zrušit základní natočení nebo opět obnovit předchozí základní natočení:
- ÚHEL NATOČENÍ nastavit na poznamenanou hodnotu

#### Určení úhlu mezi dvěma hranami obrobku

- Zvolit funkci snímání: stisknout softklávesu PROBING ROT
- ÚHEL NATOČENÍ: poznamenat si zobrazený úhel natočení, pokud chcete opět obnovit dříve provedené základní natočení
- Provést základní natočení pro první stranu (viz "kompenzace šikmé polohy obrobku")
- Sejmout druhou stranu rovněž jako u základního natočení, ÚHEL NATOČENÍ zde nenastavovat na 0!
- Se softklávesou PROBING ROT nechat zobrazit úhel PA mezi hranami obrobku jako ÚHEL NATOČENÍ
- Zrušit základní natočení nebo opět obnovit předchozí základní natočení: nastavit ÚHEL NATOČENÍ na poznamenanou hodnotu

# Měření s 3D-dotykovou sondou během chodu programu

S 3D-dotykovou sondou se dají během chodu programu evidovat polohy na obrobku – též u natočené roviny obrábění. Použití:

- zjištění výškových nerovností u litinových ploch
- zjištění tolerancí během obrábění

Použití dotykové sondy naprogramujete v provozním režimu PRO-GRAM ZADAT/EDIT s klávesou TOUCH PROBE. TNC předpolohuje dotykovou sondu a sejme automaticky danou polohu. Přitom najíždí TNC dotykovou sondou rovnoběžně s osou stroje, kterou jste definovali ve snímacím cyklu. Aktivní základní natočení nebo otáčení je v TNC respektováno pouze pro výpočet snímaného bodu. Souřadnici snímaného bodu uloži TNC do Q-parametru. TNC přeruší proces snímání, pokud nebude hrot dotykové sondy vychýlen uvnitř určitého dráhového rozsahu (volitelný přes MP 6130). Souřadnice polohy, na které se dotyková sonda nachází při snímání, jsou po procesu snímání uloženy navíc v parametrech Q115 až Q119. Pro hodnoty v těchto parametrech nezohledňuje TNC délku a poloměr dotykového hrotu.

Dotykovou sondu předpolohovat ručně tak, aby bylo zabráněno kolizi při najetí programované předpolohy.

Dbejte na to, že TNC použije data nástroje jako délku, poloměr a osu buď z kalibrovaných dat nebo z posledního TOOL CALL-bloku: volitelné přes strojní parametr MP7411.





- ▶ V provozním režimu PROGRAM ZADAT/EDIT stisknout klávesu TOUCH PROBE.
  - TOUCH PROBE
- TCH PROBE 0: REFERENČNÍ ROVINA: zvolit snímací funkci s klávesou ENT
- ČÍS.PARAMETRU PRO VÝSLEDEK: zadat číslo Q.parametru, kterému bude přiřazena hodnota souřadnice
- OSA SNÍMÁNÍ/SMĚR SNÍMÁNÍ: zadat osu snímání s klávesou volby osy a znaménko pro směr snímání. Potvrdit stiskem klávesy ENT.
- CÍLOVÁ HODNOTA: přes klávesy volby os zadat všechny souřadnice pro předpolohování dotykové sondy.
- Ukončit zadání: stisknout klávesu ENT.

#### Příklad NC-bloků

67 TCH PROBE0.0 REFERENCNI ROVINA Q5 X-68 TCH PROBE0.1 X+5 Y+0 Z-5

## Příklad: Určení výšky ostrůvku na obrobku

#### Průběh programu

- Přiřazení parametrů programu
- Změření výšky s cyklem TCH PROBE
- Výpočet výšky



O BEGIN PGM 3DSNIMANI MM	
1 FN 0: Q11 = +20	1. snímaný bod: souřadnice X
2 FN 0: Q12 = +50	1. snímaný bod: souřadnice Y
3 FN 0: Q13 = +10	1. snímaný bod: souřadnice Z
4 FN 0: Q21 = +50	2. snímaný bod: souřadnice X
5 FN 0: Q22 = +10	2. snímaný bod: souřadnice Y
6 FN 0: Q23 = +0	2. snímaný bod: souřadnice Z
7 TOOL CALL O Z	Vyvolání dotykové sondy
8 L Z+250 RO F MAX	Vyjetí dotykovou sondou
9 TCH PROBE O.O REFERENCNI ROVINA Q10 Z-	Měření horní hrany obrobku
10 TCH PROBE 0.1 X+Q11 Y+Q12 Z+Q13	
11 L X+Q21 Y+Q22 RO F MAX	Předpolohování pro druhé měření
12 TCH PROBE 0.0 REFERENCNI ROVINA Q20 Z-	Měření hloubky
13 TCH PROBE 0.1 Z+Q23	
14 FN 2: Q1 = +Q20 - +Q10	Výpočet absolutní výšky ostrůvku
15 STOP	Stop chodu programu: kontrola Q1
16 L Z+250 RO F MAX M2	Vyjetí nástrojem, konec programu
17 END PGM 3DSNIMANI MM	



# 13

# Digitalizace

# 13.1 Digitalizace se spínací a měřicí dotykovou sondou (option-volba)

- S volbou (option) zachycuje TNC 3D-tvary s dotykovou sondou.
- K digitalizaci potřebujete následující komponenty:
- dotykovou sondu
- softwarový modul "option digitalizace"
- popř. vyhodnocovací software digitalizovaných dat SUSA fy HEIDENHAIN pro následné zpracování digitalizovaných dat, která byla získána s cyklem MEANDR

Pro digitalizaci s dotykovou sondou jsou k dispozici následující digitalizační cykly:

- PRACOVNÍ ROZSAH (ve tvaru kvádru nebo tabulka pro měřicí dotykovou sondu)
- MEANDR
- VRSTEVNICE
- ŘÁDEK

TNC a stroj musí být výrobcem stroje připraveny pro použití dotykové sondy.

Dříve než začnete digitalizovat, musíte zkalibrovat dotykovou sondu.

Pokud pracujete střídavě s měřicí a spínací dotykovou sondou, pak dbejte na to, aby:

- byla přes MP 6200 navolena správná dotyková sonda
- měřicí a spínací dotyková sonda nebyly současně připojeny k řídicímu systému.

TNC nemůže sám určit, která dotyková sonda je nasazena ve vřeteni.

## Funkce

3D-tvar je s dotykovou sondou snímán bod po bodu ve volitelném rastru. Rychlost digitalizace se pohybuje u spínací dotykové sondy mezi 200 a 800 mm/min při vzdálenosti bodů (P.VZDL) 1 mm. U měřicí dotykové sondy definujete rychlost digitalizace v digitalizačním cyklu. Můžete zadat až 3000 mm/min.

Nasnímané polohy ukládá TNC přímo na pevný disk. S funkcí rozhraní PRINT nadefinujete, ve kterém adresáři mají být data uložena.

Pokud k frézování zachycených digitalizovaných dat použijete nástroj, jehož poloměr odpovídá poloměru dotykového hrotu, pak můžete digitalizovaná data obrábět přímo s cyklem 30 (viz "8.7 Cykly k řádkování").



Digitalizační cykly se programují pro hlavní osy X, Y a Z a pro rotační osy A, B a C.

Přepočty souřadnic nebo základní natočení nesmí být během digitalizace aktivní.

TNC vypisuje do souboru digitalizovaných dat definici BLK FORM. Přitom TNC zvětšuje neobrobený polotovar definovaný v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH o dvojnásobek hodnoty z parametru MP6310 (pro měřicí dotykovou sondu).

# 13.2 Programování digitalizačních cyklů

- Stisknout klávesu TOUCH PROBE
- S klávesami se směrovými šipkami zvolit požadovaný digitalizační cyklus
- Potvrdit volbu: stisknout klávesu ENT
- Odpovědět na dialogové otázky TNC: zadejte přes klávesnici odpovídající hodnoty a potvrďte každé zadání stiskem klávesy ENT. Jakmile má TNC všechny požadované informace, ukončí automaticky definici cyklu. Informace k jednotlivým vstupním parametrům najdete u příslušného popisu cyklu v této kapitole.

#### Definice pracovního rozsahu digitalizace

K definici pracovního rozsahu digitalizace jsou k dispozici dva cykly. S cyklem 5 PRACOVNÍ ROZSAH můžete definovat pracovní rozsah v podobě kvádru, ve kterém má být tvar snímán. U měřicí dotykové sondy můžete alternativně přes cyklus 15 PRACOVNÍ ROZSAH zvolit tabulku bodů, ve které je hranice pracovního rozsahu definována jako polygonní křivka libovolného tvaru.

#### Definice pracovního rozsahu digitalizace ve tvaru kvádru

Pracovní rozsah digitalizace nadefinujete jako kvádr zadání minimálních a maximálních souřadnic ve třech hlavních osách X, Y a Z – podobně jako u definice neobrobeného polotovaru BLK FORM. Viz obrázek vpravo.

JMÉNO PGM DIGITALIZOVANÁ DATA: jméno souboru, ve kterém jsou uložena digitalizovaná data.

Zadejte v obrazovkovém menu pro konfiguraci datových rozhraní úplnou cestu k adresáři, ve kterém má TNC ukládat digitalizovaná data

- OSA DOTYK.SONDY: zadat osu dotykové sondy
- MIN BOD PRAC.ROZSAHU: minimální bod rozsahu, ve kterém má probíhat digitalizace
- MAX BOD PRAC.ROZSAHU: maximální bod rozsahu, ve kterém má probíhat digitalizace
- BEZPEČNÁ VÝŠKA: poloha v ose dotykové sondy, ve které je vyloučena kolize dotykového hrotu a snímaného tvaru.



**HEIDENHAIN TNC 426** 

Příklad NC-bloků				
50 TCH PROBE 5.0 PRACOVNI ROZSAH				
51 TCH PROBE 5.1 PGM NAME: DATA				
52 TCH PROBE 5.2 Z X+0 Y+0 Z+0				
53 TCH PROBE 5.3 X+10 Y+10 Z+20				
54 TCH PROBE 5.4 VYSKA: + 100				
Definice pracovního rozsahu digitalizace libovolného tvaru				

#### Definice pracovního rozsahu digitalizace libovolného tvaru (jen u měřicí dotykové sondy)

Pracovní rozsah digitalizace nadefinujete v tabulce bodů, kterou vygenerujete v provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM. Jednotlivé body můžete zachytit systémem TEACH-IN nebo je nechat vytvořit automaticky systémem TNC, zatímco vedete rukou dotykový hrot okolo obrobku. Viz obrázek vpravo.

JMÉNO PGM DIGITALIZOVANÁ DATA: jméno souboru, ve kterém jsou uložena digitalizovaná data



 Zadejte v obrazovkovém menu pro konfiguraci datových rozhraní úplnou cestu k adresáři, ve kterém má TNC ukládat digitalizovaná data.

- OSA DOTYK.SONDY: zadat osu dotykové sondy
- JMÉNO PGM DATA PRAC.ROZSAHU: jméno tabulky bodů, ve které je definován pracovní rozsah digitalizace
- MIN.BOD OSA DOTYK.SONDA: minimální bod pracovního rozsahu digitalizace v ose dotykové sondy
- MAX.BOD OSA DOTYK.SONDA: maximální bod pracovního rozsahu digitalizace v ose dotykové sondy
- BEZPEČNÁ VÝŠKA: poloha v ose dotykové sondy, ve které je vyloučena kolize dotykového hrotu se snímaným povrchem.

#### Příklad NC-bloků

50	TCH	PROBE	15.0	ROZSAH
51	TCH	PROBE	15.1	PGM DIGIT.: DATA
52	TCH P	ROBE 15	.2 Z P	GM RANGE: TAB1
53	TCH PR	OBE 15.3	MIN: +	0 MAX: +10 VYSKA: +100



## Tabulky bodů

Pokud pracujete s měřicí dotykovou sondou, pak můžete v provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM nasnímat tabulku bodů, pro definici libovolně tvarovaného pracovního rozsahu digitalizace nebo pro evidenci libovolných obrysů, které mohou být opracovány s cyklem 30. K tomu potřebujete softwarovou option (volbu) "digitalizace s měřicí dotykovou sondou" fy HEIDENHAIN.

Body můžete zachytit dvěma způsoby:

- ručně způsobem TEACH IN nebo
- je nechat vytvořit automaticky od TNC

TNC uloží do tabulky bodů, která má být použita jako pracovní rozsah digitalizace maximálně 893 bodů. Pro aktivaci kontroly nastavte softklávesu TM:RANGE/ CONTOUR DATA na TM:RANGE.

Body jsou vzájemně propojeny přímkami a tak definují pracovní rozsah digitalizace. TNC spojí poslední bod v tabulce automaticky přímkou s prvním bodem v tabulce.

#### Zachycení tabulek bodů

Jakmile jste upnuli měřicí dotykovou sondu do vřetena a mechanicky ji zajistili, zvolte pomocí softklávesy PNT tabulku bodů:



V provozním režimu POLOHOVÁNÍ S RUČNÍM ZADÁNÍM stisknout softklávesu PNT. TNC zobrazí lišty softkláves s následujícími softklávesami:

Funkce	Softklávesa
Ruční zachycení bodů	PROBE MAN
Automatické zachycení bodů	PROBE AUTO
Volba mezi rozsahem digitalizace a obrysem	TM:RANGE CONTOUR DATA
Ukládat/neukládat souřadnici X	X OFF / DN
Ukládat/neukládat souřadnici Y	Y OFF / DN
Ukládat/neukládat souřadnici Z	Z OFF / DN
Zvolit vstup pro obrys (TM:RANGE) nebo pracovní rozsah digitalizace (CONTOUR DATA): přepnout softklávesu TM:RANGE CONTOUR DATA na požadovanou funkci

Pokud chcete zachytit body ručně funkcí TEACH IN, pak postupujte následovně:

- Zvolit ruční zachycení: stitknout softklávesu PROBE MAN. TNC zobrazí další softklávesy: viz tabulka vpravo
- Definovat posuv, se kterým má dotyková sonda reagovat na vychýlení: stisknout softklávesu F a zadat posuv
- Definovat, zda má TNC zachytit souřadnice jen určitých os nebo ne: přepnout softklávesu X OFF/ON, Y OFF/ON a Z OFF/ON na požadovanou funkci
- Najet dotykovou sondou na první bod zachycovaného rozsahu popř. najet na první bod obrysu: vychýlit dotykový hrot rukou v požadovaném směru pojezdu
- Stisknout softklávesu "PŘEVZÍT AKT.POLOHU". TNC zanese souřadnice zvolených os do tabulky bodů. Pro definici pracovního rozsahu digitalizace jsou vyhodnoceny pouze souřadnice roviny obrábění
- Najet dotykovou sondou na další bod a převzít aktuální polohu. Opakovat uvedený postup, až je zachycen celý rozsah

Pokud chcete nechat vygenerovat body automaticky od TNC, pak postupujte následovně:

- Automatické zachycení bodů: stisknout softklávesu PROBE AUTO. TNC zobrazí další softklávesy: viz tabulka vpravo
- Definovat posuv, se kterým má dotyková sonda reagovat na vychýlení: stisknout softklávesu F a zadat posuv
- Definovat vzdálenost bodů, ve které TNC body zachytí: stisknout softklávesu, VZDÁL.BODŮ" a zadat vzdálenost bodů. Po zadání vzdálenosti bodů zobrazí TNC softklávesu START
- Najet dotykovou sondou na první bod zachycovaného rozsahu popř. najet na první bod obrysu: vychýlit dotykový hrot rukou v požadovaném směru pojezdu
- Zahájit snímání: stisknout softklávesu START
- Vychylovat rukou dotykový hrot v požadovaném směru pojezdu. TNC zachytí souřadnice v zadané vzdálenosti bodů
- Ukončit snímání: stisknout softklávesu STOP

Funkce	Softklávesa
Posuv, se kterým má dotyková sonda reagovat na vychýlení	F
Uložit polohu do tabulky bodů "PŘEVZÍT AKT.POLOHU"	<del>\</del>

Funkce	Softklávesa
Posuv, se kterým má dotyková sonda reagovat na vychýlení	F
Definice vzdálenosti bodů při automatickém zachycení	

# 13.3 Digitalizace po meandru

- Spínací dotyková sonda: digitalizační cyklus 6 MEANDR
- Měřicí dotyková sonda: digitalizační cyklus 16 MEANDR

S digitalizačním cyklem MEANDR digitalizujete 3D-tvar po meandru. Tento postup se hodí zvláště pro relativně ploché tvary. Pokud následně zpracováváte digitalizovaná data s vyhodnocovacím software SUSA fy HEIDENHAIN, pak musíte provádět digitalizaci po menadru.

Při procesu digitalizace zvolíte osu v rovině obrábění, ve které přejíždí dotyková sonda v kladném směru až do meze pracovního rozsahu - počínaje od MIN bodu v rovině obrábění. Tam bude dotyková sonda přesazena o řádkovou rozteč a přejíždí po tomto řádku opět nazpátky. Na druhém konci řádku pak bude dotyková sonda opět přesazena o řádkovou rozteč. Postup se opakuje, až je nasnímán celý rozsah.

Na konci procesu digitalizace odjete dotyková sonda zpět na BEZPEČNOU VÝŠKU.

Při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou si TNC zaznamenává polohy, na kterých dochází k silným změnám směru - až max. 1000 poloh na řádek. Na dalším řádku redukuje TNC automaticky posuv při digitalizaci, jakmile se dotyková sonda přiblíží k takovémuto místu. Tak získáte lepší výsledky snímání.

#### Startovací bod

- Souřadnice MIN bodu v rovině obrábění z cyklu 5 PRACOVNÍ ROZSAH nebo z cyklu 15 PRACOVNÍ ROZSAH, Souřadnice osy vřetena = BEZPEČNÁ VÝŠKA
- TNC najede automaticky do startovacího bodu: nejdříve v ose vřetena na BEZPEČNOU VÝŠKU, pak v rovině obrábění

#### Najetí na tvar

Dotyková sonda najíždí v záporném směru osu vřetena na snímaný povrch. Souřadnice polohy, ve které se dotyková sonda dotkne snímaného povrchu jsou zapamatovány.



V programu obrábění musíte před digitalizačním cyklem MEANDR definovat digitalizační cyklus PRACOVNÍ ROZSAH.



#### Parametry digitalizace

Parametry s (**M**) platí pro měřicí dotykovou sondu, parametry s (**S**) platí pro spínací dotykovou sondu:

- SMĚR LINIE (M, S): souřadná osa roviny obrábění, v jejímž kladném směru přejíždí dotyková sonda od prvního zapamatovaného bodu obrysu
- OMEZENÍ V KOLMÉM SMĚRU (S): dráha, o kterou vyjede dotyková sonda po vychýlení. Rozsah zadání: 0 až 5 mm. Doporučení: zadaná hodnota by měla ležet mezi 0.5 • ROZTEČ BODŮ DOTYKU a ROZTEČ BODŮ DOTYKU. Čím menší je snímací kulička, tím větší byste měli zvolit OMEZENÍ V KOLMÉM SMĚRU
- ÚHEL SNÍMÁNÍ (M): směr pojezdu dotykové sondy vztažený ke SMĚRU LINIÍ. Rozsah zadání: -90° až +90°
- POSUV F (M): zadat rychlost digitalizace. Rozsah zadání: 1 až 3 000 mm/min. Čím větší rychlost digitalizace zvolíte, tím nepřesnější budou získaná nasnímaná
- MIN. POSUV (M): posuv při digitalizaci pro první řádek. Rozsah zadání: 1 až 3 000 mm/min
- MIN. VZDÁLENOST ŘÁDKU (M): pokud zadáte menší hodnotu než pro ROZTEČ LINIÍ, sníží TNC v oblasti strmých úseků obrysu vzdálenost řádků na programované minimum. Tím je dosažena rovnoměrná hustota zachycených bodů i u silně strukturovaných povrchů: 0 až 20 mm
- ROZTEČ LINIÍ (M, S): přesazení dotykové sondy na koncích řádků; vzdálenost řádků. Rozsah zadání: 0 až 20 mm
- MAX. ROZTEČ BODŮ DOTYKU (M, S): maximální vzdálenost mezi body, ukládanými TNC. TNC navíc respektuje důležité, tvar modelu určující body, např. na vnitřních rozích. Rozsah zadání: 0.02 až 20 mm
- HODNOTA TOLERACE (M): TNC potlačuje ukládání digitalizovaných bodů, pokud vzdálenost úsečky mezi oběma posledními nasnímanými body nepřekročí hodnotu tolerance. Tak je dosaženo vysoké hustoty bodů u zakřivených obrysů a u rovných obrysů je vygenerováno pokud možno co nejméně bodů. S hodnotou tolerance "O" ukládá TNC body v programované rozteči bodů. Rozsah zadání: 0 až 0.9999 mm
- REDUKCE POSUVU NA HRANÁCH (M): potvrdit dialogovou otázku stiskem klávesy NO ENT. TNC si sám zapíše hodnotu



 REDUKCE POSUVU je účinná jen když digitalizovaný řádek neobsahuje víc jak 1000 bodů, na nichž musí být posuv redukován.

#### Příklad NC-bloků pro spínací dotykovou sondu

- 60 TCH PROBE 6.0 CYKLUS MEANDR
- 61 TCH PROBE 6.1 SMER: X
- 62 TCH PROBE 6.2 ZDVIH: 0.5 L.VZDL: 0.2

**P.VZDL:** 0.5

#### Příklad NC-bloků pro měřicí dotykovou sondu

60	TCH	P R O B E	16.0	CYKLUS	MEANDR
6 1	тсц	DDADE	16 1	SMED. V	,

O T	101	1 г	<b>KU</b>	י זכ		• •	SPIE	к:	<b>^</b>		
	UI	HEL	: +(	0							
62	TCH	PR	OBE	16.	2	F10(	)0 F	MINS	500		
	Ν	.VZI	DL.I	RADK	U :	0.2	2 L.	VZDI	.: (	).5	
	Р	. V Z I	DL:	0.5	T)	0L:	0.1	VZI	)L.	2	

# 3.4 Digitalizace po vrstevnicích

# 13.4 Digitalizace po vrstevnicích

- Spínací dotyková sonda: digitalizační cyklus 7 VRSTEVNICE
- Měřicí dotyková sonda: digitalizační cyklus 17 VRSTEVNICE

S digitalizačním cyklem VRSTEVNICE je digitalizován 3D-povrch stupňovitě. Digitalizace po vrstevnicích se hodí zvláště pro strmé povrchy (např. nálitkové otvory vstřikovacích forem) nebo pokud mají být nasnímány pouze určité vrstevnice (např. obrysová křivka vačky).

Během průběhu digitalizace přejíždí dotyková sonda – poté co zachytila první bod – v konstantní výšce okolo povrchu. Je-li opět dosažen první bod, následuje přísuv o zadanou řádkovou rozteč v kladném nebo záporném směru osy vřetena. Dotyková sonda přejíždí znova v konstantní výšce okolo obrobku až do prvního zachyceného bodu v této výšce. Proces se opakuje, až je zdigitalizován celý rozsah.

Na konci procesu digitalizace odjede dotyková sonda zpět na BEZPEČNOU VÝŠKU a do programovaného startovacího bodu.

Při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou si TNC zaznamenává polohy, v nichž došlo k silným změnám směru - až max. 1000 poloh na řádek. Na další vrstevnici redukuje TNC automaticky posuv při digitalizaci, pokud se dotyková sonda přiblíží ke kritickému místu. Tím dosáhnete lepší výsledky při snímání.

#### Omezení pro pracovní rozsah digitalizace

- V ose dotykové sondy: definovaný PRACOVNÍ ROZSAH musí ležet nejméně o poloměr kuličky snímacího hrotu níže pod nejvyšším bodem 3D-povrchu
- V rovině obrábění: definovaný pracovní rozsah musí být nejméně o poloměr kuličky dotykového hrotu větší než 3D-povrch

#### Startovací bod

- Souřadnice osy vřetena: MIN-bod z cyklu 5 PRACOVNÍ ROZSAH nebo z cyklu 15 PRACOVNÍ ROZSAH pokud byla zadaná kladná ROZTEČ LINIÍ
- Souřadnice osy vřetena: MIN-bod z cyklu 5 PRACOVNÍ ROZSAH nebo z cyklu 15 PRACOVNÍ ROZSAH pokud byla zadaná záporná ROZTEČ LINIÍ
- Souřadnice roviny obrábění definované v cyklu VRSTEVNICE
- Do startovacího bodu najede TNC automaticky: nejdříve v ose vřetena na BEZPEČNOU VÝŠKU, pak v rovině obrábění

#### Najetí na povrch

Dotyková sonda najíždí ve směru, programovaném v cyklu VRSTEVNICE na snímaný povrch. Souřadnice polohy, ve které se dotyková sonda dotkne povrchu jsou zapamatovány.





V obráběcím programu musíte před digitalizačním cyklem VRSTEVNICE definovat digitalizační cyklu PRACOVNÍ ROZSAH.

#### Parametry digitalizace

Parametry s (**M**) platí pro měřicí dotykovou sondu, parametry s (**S**) platí pro spínací dotykovou sondu:

- ČASOVÉ OMEZENÍ (M, S): čas, za který musí dotyková sonda dosáhnout prvního sejmutého bodu, vrstevnice po jednom oběhu. Ve strojním parametru MP 6390 nadefinujete, jak přesně opět má být dosaženo prvního sejmutého bodu. TNC přeruší cyklus digitalizace, pokud je zadaný čas překročen. Rozsah zadání: 0 až 7200 sekund. Pokud zadáte "0", není aktivní žádné časové omezení
- START. BOD (M, S): souřadnice startovacího bodu v rovině obrábění
- START.OSA A SMĚR(M, S): souřadná osa a směr, ve kterém dotyková sonda najíždí na povrch
- START.OSA A SMĚR PRO SONDU (M, S):souřadná osa a směr, ve kterém dotyková sonda objíždí povrch během digitalizace. Se směrem digitalizace již definujete, zda následné obrábění bude provedeno sousledně nebo nesousledně
- POSUV F (M): zadat rychlost digitalizace. Rozsah zadání: 0 až 3000 mm/min. Čím větší rychlost digitalizace zvolíte, tím nepřesnější budou nasnímaná data
- MIN. POSUV (M): posuv při digitalizaci pro první vrstevnici. Rozsah zadání: 1 až 3000 mm/min
- MIN. VZDÁLENOST ŘÁDKU (M): pokud zadáte menší hodnotu než pro ROZTEČ LINIÍ, sníží TNC v oblasti strmých úseků obrysu vzdálenost řádků na programované minimum. Tím je dosažena rovnoměrná hustota zachycených bodů i u silně strukturovaných povrchů: 0 až 20 mm
- ROZTEČ LINIÍ A SMĚR (M, S): přesazení dotykové sondy, jakmile je opět dosaženo výchozího bodu vrstevnice; znaménko definuje směr, ve kterém bude dotyková sonda přesazena. Rozsah zadání: –20 až +20 mm
  - Pokud chcete digitalizovat pouze jednu jedinou vrstevnici, pak zadejete pro MIN. VZDÁLENOST ŘÁDKU a ROZTEČ LINIÍ 0.

- MAX. ROZTEČ BODŮ DOTYKU (M, S): maximální vzdálenost mezi body, ukládanými TNC. TNC navíc respektuje důležité, tvar modelu určující body, např. na vnitřních rozích. Rozsah zadání: 0.02 až 20 mm
- HODNOTA TOLERACE (M): TNC potlačuje ukládání digitalizovaných bodů, pokud vzdálenost úsečky mezi oběma posledními nasnímanými body nepřekročí hodnotu tolerance. Tak je dosaženo vysoké hustoty bodů u zakřivených obrysů a u rovných obrysů je vygenerováno pokud možno co nejméně bodů. S hodnotou tolerance "0" ukládá TNC body v programované rozteči bodů. Rozsah zadání: 0 až 0.9999 mm
- REDUKCE POSUVU NA HRANÁCH (M): potvrdit dialogovou otázku stiskem klávesy NO ENT. TNC si sám zapíše hodnotu
  - REDUKCE POSUVU je účinná jen když digitalizovaný řádek neobsahuje víc jak 1000 bodů, na nichž musí být posuv redukován.

#### Příklad NC-bloků pro spínací dotykovou sondu

60	T C H	P R O B	E 7	.O CY	KLUS	VRSTEVN	ICE
61	TCH	PROB	E7.	1 CAS	: 0	X+0 Y+0	
62	TCH	PROBE	7.2	SLED	NAJET	Ί: Υ- /	Х-
63	TCH	PROBE	7.2	ZDVIH:	0.5	L.VZDL:	+0.2
	Ρ.۷	ZDL:	0.5				

Příklad NC-bloků pro měřicí dotykovou sondu 60 TCH PROBE 17.0 CYKLUS VRSTEVNICE

61	L TCH PROBE 17.1 CAS: 0 X+0 Y+	0
62	TCH PROBE 17.2 SLED NAJETI: Y- / X-	
63	3 TCH PROBE 17.3 F1000 FMIN500	
	MIN.VZDL.RADKU: 0.2 L.VZDL: 0.5	
	P.VZDL: 0.5 TOL: 0.1 VZDL. 2	

# 13.5 Digitalizace po řádcích

# 13.5 Digitalizace po řádcích

- Spínací dotyková sonda: digitalizační cyklus 8 ŘÁDEK
- Měřicí dotyková sonda: digitalizační cyklus 18 ŘÁDEK
- S digitalizačním cyklem ŘÁDEK zdigitalizujete 3D-povrch po řádcích.

S měřicí dotykovou sondou použijte tento digitalizační cyklus především v případě, že digitalizujete s rotační osou. Viz "digitalizace s rotačními osami".

Se spínací dotykovou sondou použijte tento digitalizační cyklus především v případě, že digitalizujete relativně ploché díly, které mají být následně obrobeny bez vyhodnocení digitalizovaných dat sousledně nebo nesousledně.

Při digitalizaci přejíždí dotyková sonda v kladném směru volitelné osy roviny obrábění až do meze rozsahu. Potom přejede na BEZPEČNOU VÝŠKU a rychloposuvem zpět na začátek dalšího řádku. Tam přejede dotyková sonda rychloposuvem v záporném směru osy vřetena až do VÝŠKY PRO REDUKCI POSUVU a z této výšky posuvem pro snímání, až se dotkne 3D-povrchu. Proces se opakuje, až je nasnímán celý pracovní rozsah. Pojezdová dráha viz obrázek vpravo dole.

Na konci procesu digitalizace odjíždí dotyková sonda zpět na BEZPEČNOU VÝŠKU.

Při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou si TNC zaznamenává polohy, v nichž došlo k silným změnám směru - až max. 1000 poloh na řádek. Na další vrstevnici redukuje TNC automaticky posuv při digitalizaci, pokud se dotyková sonda přiblíží ke kritickému místu. Tím dosáhnete lepší výsledky při snímání.

#### Startovací bod

- Kladná nebo záporná hranice pracovního rozsahu v programovaném směru řádku (závisí na směru digitalizace)
- Souřadnice MIN-bodu v rovině obrábění z cyklu 5 PRACOVNÍ ROZSAH nebo z cyklu 15 PRACOVNÍ ROZSAH, souřadnice osy vřetena = BEZPEČNÁ VÝŠKA
- Do startovacího bodu najede TNC automaticky: nejdříve v ose vřetena na BEZPEČNOU VÝŠKU, pak v rovině obrábění

#### Najetí na povrch

Dotyková sonda najíždí na povrch v záporném směru osy vřetena. Souřadnice polohy, ve které se dotyková sonda dotkne povrchu jsou zapamatovány.





- 13.5 Digitalizace po řádcích
- V obráběcím programu musíte před digitalizačním cyklem ŘÁDEK definovat digitalizační cyklu PRACOVNÍ ROZSAH.

#### Parametry digitalizace

Parametry s (**M**) platí pro měřicí dotykovou sondu, parametry s (**S**) platí pro spínací dotykovou sondu:

- SMĚR LINIE (M, S):souřadná osa roviny obrábění, se kterou se kterou rovnoběžně přejíždí dotyková sonda. Se směrem digitalizace již definujete, zda následné obrábění bude provedeno sousledně nebo nesousledně
- ÚHEL SNÍMÁNÍ (M): směr pojezdu dotykové sondy vztažený ke SMĚRU LINIÍ. Kombinací SMĚRU LINIE a ÚHLU SNÍMÁNÍ můžete libovolně definovat směr digitalizace. Rozsah zadání: -90° až +90°
- VÝŠKA PRO POSUR (M, S): souřadnice v ose vřetena, na které dojde na každém začátku řádku k přepnutí z rychloposuvu na posuv při snímání. Rozsah zadání: –99 999.9999 až +99 999.9999
- POSUV F (M): zadat rychlost digitalizace. Rozsah zadání: 0 až 3000 mm/min. Čím větší rychlost digitalizace zvolíte, tím nepřesnější budou nasnímaná data
- MIN. POSUV (M): posuv při digitalizaci pro první řádek. Rozsah zadání: 1 až 3 000 mm/min
- MIN. VZDÁLENOST ŘÁDKU (M): pokud zadáte menší hodnotu než pro ROZTEČ LINIÍ, sníží TNC v oblasti strmých úseků obrysu vzdálenost řádků na programované minimum. Tím je dosažena rovnoměrná hustota zachycených bodů i u silně strukturovaných povrchů: 0 až 20 mm
- ROZTEČ LINIÍ (M, S): přesazení dotykové sondy na koncích řádků = vzdálenost řádků. Rozsah zadání: 0 až 20 mm
- MAX. ROZTEČ BODŮ DOTYKU (M, S): maximální vzdálenost mezi body, ukládanými TNC. Rozsah zadání: 0.02 až 20 mm
- HODNOTA TOLERACE (M): TNC potlačuje ukládání digitalizovaných bodů, pokud vzdálenost úsečky mezi oběma posledními nasnímanými body nepřekročí hodnotu tolerance. Tak je dosaženo vysoké hustoty bodů u zakřivených obrysů a u rovných obrysů je vygenerováno pokud možno co nejméně bodů. S hodnotou tolerance "0" ukládá TNC body v programované rozteči bodů. Rozsah zadání: 0 až 0.9999 mm

- REDUKCE POSUVU NA HRANÁCH (M): vzdálenost strmých hran, na nichž začíná TNC redukovat posuv při digitalizaci
- REDUKCE POSUVU je účinná jen když digitalizovaný řádek neobsahuje víc jak 1000 bodů, na nichž musí být posuv redukován.

#### Příklad NC-bloků pro spínací dotykovou sondu

6 O	TCH	PROBE	8.0	PRIKAZ	0 V Y		
61	TCH	PROBE	8.1	SMER:	Х-	VYSKA	:+25
62	TCH PRO	BE 8.2	ZDVIH:	0.5 L.VZ	)L: 0	.2	
	D V	701.0	5				

#### Příklad NC-bloků pro měřicí dotykovou sondu 60 TCH PROBE 18.0 PRIKAZOVY

61 TCH PROBE 18.1 SMER: X UHEL: 0 VYSKA: 25 62 TCH PROBE 18.2 F1000 FMIN500 MIN.VZDL.RADKU: 0.2 L.VZDL: 0.5

P.VZDL: 0.5 TOL: 0.1 VZDL. 2

Pokud použijete spínací dotykovou sondu, pak můžete s rotačními osami digitalizovat po meandru (cyklus 6), po řádcích (cyklus 8) nebo po vrstevnicích (cyklus 7). V každém případě zadejte v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH odpovídající rotační osu. TNC interpretuje hodnoty rotační osy ve stupních.

Pokud použijete měřicí dotykovou sondu, pak můžete při digitalizaci s rotačními osami použít výlučně cyklus 18 ŘÁDEK. Rotační osu definujte jako sloupcovou osu.

#### Digitalizovaná data

Soubor digitalizovaných dat obsahuje údaje pro osy definované v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH.

TNC nevypíše do souboru definici BLK FORM, protože grafické zobrazení rotačních os není možné.



Při digitalizaci a při frézování musí souhlasit mód indikace rotační osy (redukovat indikaci na hodnoty pod 360° nebo neredukovat indikaci).

#### Měřicí dotyková sonda: cyklus ŘÁDEK s rotační osou

Pokud jste ve vstupním parametru SMÌR LINIE nadefinovali lineární osu (napø. X), pak posune TNC na konci øádku rotaèní osu, nadefinovanou v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH (napø. A), o vzdálenost L.VZDÁL. Viz obrázek vpravo.

Přík	ad NC-bloků
30	TCH PROBE 5.0 PRACOVNI ROZSAH
31	TCH PROBE 5.1 PGMNAME: DATRND
32	TCH PROBE 5.2 Z X+0 A+0 Z+0
33	TCH PROBE 5.3 X+85 A+270 Z+25
34	TCH PROBE 5.4 VYSKA: 50
•••	•
60	TCH PROBE 18.0 RADEK
61	TCH PROBE 18.1 SMER: X
	UHEL: O VYSKA: 25
62	TCH PROBE 18.2 F1000
	MIN.VZDL.RADKU: 0.2 L.VZDAL: 0.5
	P.VZDAL: 0.5 TOL: 0.1 VZDAL.: 2





#### Spínací dotyková sonda: cyklus MEANDR s rotační osou

Pokud ve vstupním parametru SMĚR LINIÍ nadefinujete lineární osu (např. X), pak posune TNC na konci řádku rotační osu, nadefinovanou v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH (např. A) o vzdálenost L.VZDÁL. Dotyková sonda pak kýve např. v rovině Z/X: viz obrázek vpravo nahoře.

Pokud nadefinujete rotační osu jako směr řádku (např. A), pak posune TNC na konci řádku lineární osu, nadefinovanou v cvklu PRACOVNÍ ROZSAH (např. X) o vzdálenost L.VZDÁL. Dotyková sonda pak kýve např. v rovině Z/A: viz obrázek vpravo uprostřed.

#### Příklad NC-bloků

13.6 Digitalizace s rotačními osami

30	TCH	PROBE	5.0	PRACOVNI ROZSAH
31	TCH	PROBE	5.1	PGMNAME: DATRND
32	TCH	PROBE	5.2	Z X+0 A+0 Z+0
33	TCH	PROBE	5.3	X+85 A+270 Z+65
34	TCH	PROBE	5.4	VYSKA: 50
•••				
60	TCH	PROBE	6.0	CYKLUS MEANDR
61	TCH	PROBE	6.1	SMERA
62	TCH	PROBE	6.2	ZDVIH: 0,3 L.VZDL: 0,5 P.VZDL: 0,5

#### VRSTEVNICE s rotační osou

V cyklu nadefinujte startovací bod v lineární ose (např. X) a rotační ose (např. C). Stejně tak nadefinujte sled najetí. Dotyková sonda pak kýve v rovině X/C. Viz obrázek vpravo dole.

Tato metoda se hodí též pro stroje, které disponují pouze dvěma lineárními osami (např. Z/X) a jednou rotační osou (např. C).

#### Příklad NC-bloků

30	TCH	PROBE	5.0	PRACOVNI ROZSAH
31	TCH	PROBE	5.1	PGMNAME: DATH
32	TCH	PROBE	5.2	Z X-50 C+0 Z+0
33	TCH	PROBE	5.3	X+50 C+360 Z+85
34	TCH	PROBE	5.4	VYSKA: 50
••	•			
 60	тсн	PROBE	7.0	CYKLUS VRSTEVNICE
 60 61	ТСН ТСН	PROBE PROBE	7.0 7.1	CYKLUS VRSTEVNICE CAS: 250 X+80 C+0
 60 61 62	TCH TCH TCH	PROBE PROBE PROBE	7.0 7.1 7.2	CYKLUS VRSTEVNICE CAS: 250 X+80 C+0 SLED NAJETI X-/C+
 60 61 62 63	TCH TCH TCH TCH	PROBE PROBE PROBE PROBE 7.	7.0 7.1 7.2 3 ZDV	CYKLUS VRSTEVNICE CAS: 250 X+80 C+0 SLED NAJETI X-/C+ /IH 0,3 L.VZDL: -0,5 P.VZDL: 0,5

VE SLEDU NAJETÍ definovaný směr otáčení rotační osy platí pro všechny vrstevnice (řádky). Směrem otáčení již nadefinuiete, zda následné frézování má být provedeno sousledně nebo nesousledně.







# 13.7 Použití digitalizovaných dat v programu obrábění

Příklad NC-bloků souboru digitalizovaných dat, která byla nasnímána s cyklem VRSTEVNICE

O BEGIN PGM DATA MM	Jméno programu DATA: definováno v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH
1 BLK FORM 0.1 Z X-40 Y-20 Z+0	Definice neobrobeného polotovaru: velikost definuje TNC
2 BLK FORM 0.2 X+40 Y+40 Z+25	
3 L Z+250 FMAX	Bezp.výška v ose vřetena: definovaná v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH
4 L X+0 Y-25 FMAX	Startovací bod v X/Y: definován v cyklu VRSTEVNICE
5 L Z+25	Startovací výška v Z: definována v cyklu VRSTEVNICE, závislá
	na znaménku ROZTEČE LINIÍ
6 L X+0,002 Y-12,358	První sejmutá poloha
7 L X+0,359 Y-12,021	Druhá sejmutá poloha
253 L X+0,003 Y-12,390	Zdigitalizovaná první vrstevnice: první sejmutá poloha opět
	osažena
254 L Z+24,5 X+0,017 Y-12,653	
2597 L X+0,093 Y-16,390	Poslední sejmutá poloha v pracovním rozsahu
2598 L X+0 Y-25 FMAX	Zpět na startovací bod v X/Y
2599 L Z+250 FMAX	Zpět na bezpečnou výšku v ose vřetena
2600 END PGM DATA MM	Konec programu

Maximální velikost souboru digitalizovaných dat činí 170 MByte. To odpovídá celkové využitelné kapacitě pevného disku TNC, když na nějm nejsou uloženy žádné jiné programy.

Ke zpracování digitalizovaných dat máte k dispozici dvě možnosti:

- obráběcí cyklus 30, pokud musíte pracovat s více přísuvy (pouze pro data, která byla nasnímána s cykly MEANDR a ŘÁDEK, viz "8.7 Cykly k řádkování")
- vytvořit pomocný program, pokud chcete obrábět načisto:

O BEGIN PGM FREZOVANI MM	
1 TOOL DEF 1 L+0 R+4	Definice nástroje: poloměr nástroje = poloměr dotykového hrotu
2 TOOL CALL 1 Z S4000	Vyvolání nástroje
3 L RO F1500 M13	Definice frézovacího posuvu, start vřetena a chladicí kapaliny
4 CALL PGM DATA	Vyvolání digitalizovaných dat
5 END PGM FREZOVANI MM	



# **MOD-funkce**

# 14.1 Volba, změna a opuštění MOD-funkcí

Přes MOD-funkce můžete zvolit přídavné indikace a možnosti zadání. Na zvoleném provozním režimu závisí, které MOD-funkce jsou k dispozici.

#### Volba MOD-funkcí

MOD

Zvolit provozní režim, ve kterém chcete měnit MOD-funkce.

Zvolit MOD-funkce: stisknout klávesu MOD. Obrázky vpravo znázorňují typická obrazovková menu pro režim PROGRAM ZADAT/EDITOVAT (obrázek vpravo nahoře), PROGRAM TEST (obrázek vpravo uprostřed) a ve strojním provozním režimu (obrázek na pravé straně).

V závislosti na zvoleném provozním režimu můžete provést následující akce:

#### PROGRAM ZADAT/EDITOVAT:

- Zobrazit číslo NC software
- Zobrazit číslo PLC software
- Zadat číslo klíče
- Nastavit rozhraní
- Změnit strojně specifické uživatelské parametry
- Případně zobrazit HELP-soubory

#### PROGRAM TEST:

- Zobrazit číslo NC software
- Zobrazit číslo PLC software
- Zadat číslo klíče
- Nastavit rozhraní
- Změnit grafické znázornění neobrobeného polotovaru v pracovním prostoru stroje
- Změnit strojně specifické uživatelské parametry
- Případně zobrazit HELP-soubory

RUCN I PROVOZ	PRI	OGRAM	ZADA	F/EDI1	Г		
C T S L I	יז וא ר	~F _ I					
CIGLU	, KLI		IL JL U				
NC : PLC:	CISLO	) SOF ) SOF	TWARE Tware	28	80462	01	
OPT:				26	00000	000	
0	RS 232 RS 422 SETUP	USER PARAMETER	HELP				END

RUCN I PROVOZ	PRO	GRAM	TEST				
CISLO	) KLI	CE - 1	HESLO				
NC :	CISLO	) SOF	TWARE	28	30462	01	
PLC: OPT:	CISLO	) SOF	TWARE	26	00000	000	
0-#	RS 232 RS 422 SETUP	DATUM SET	USER PARAMETER	HELP			END

Všechny ostatní provozní režimy:

- Zobrazit číslo NC software
- Zobrazit číslo PLC software
- Zobrazit poznávací čísla pro existující volby (option)
- Zvolit indikace polohy
- Definovat rozměrové jednotky (mm/inch)
- Definovat programovací jazyk pro MDI
- Definovat osy pro převzetí aktuální polohy
- Nastavit omezení pojezdového rozsahu
- Zobrazit nulové body
- Zobrazit provozní časy
- Případně zobrazit HELP-soubory

#### Změna MOD-funkcí

- Zvolit MOD-funkci v zobrazeném menu klávesami se směrovými šipkami
- Opakovaně stisknout klávesu ENT, až se objeví požadovaná funkce ve světlém poli nebo zadat číslo a převzít stiskem klávesy ENT

#### Opuštění MOD-funkcí

Ukončit MOD-funkci: stisknout softklávesu END nebo klávesu END.

# 14.2 Číslo software a číslo option (volby)

Čísla software NC a PLC jsou zobrazena na obrazove TNC po navolení MOD-funkcí. Přímo pod nimi jsou zobrazena čísla existujících voleb (OPT:):

Žádná volba (option)	OPT: 00000000
Volba digitalizace	OPT: 00000001
Volba digitalizace a měřicí sondy	OPT: 00000011

# 14.3 Zadání čísla klíče

TNC potřebuje pro následující funkci číslo klíče:

Funkce	Číslo klíče
Zvolit uživatelské parametry	123

RUCN	[ PROV	JOZ					PGM ZADAT∕EDIT
INDII INDII ZMENI VSTUI VOLBI	KACE I Kace I A MM, P Proi A Osy	POLOH' Poloh' / Inch Gramu	Y 1 Y 2	AKT. CIL MM HEIDE %1112	ENHAIN L1	N	
NC : PLC: OPT:	CISLO	0 SOF 0 SOF	TWARE TWARE	28	30462 300000	01 011	
POSITION/ INPUT PGM	AXIS LIMIT	HELP	MACHINE TIME				END

# 14.4 Nastavení datových rozhraní

K nastavení datových rozhraní stiskněte softklávesu RS 232- / RS 422 - SETUP. TNC ukáže obrazovkové menu, ve kterém zadáte následující nastavení:

#### Nastavení rozhraní RS-232

Provozní režim a přenosové rychlosti (baud rate) jsou pro rozhraní RS-232 uvedeny vlevo na obrazovce.

#### Nastavení rozhraní RS-422

Provozní režim a přenosové rychlosti (baud rate) jsou pro rozhraní RS-422 uvedeny vlevo na obrazovce.

#### Volba PROVOZNÍHO REŽIMU externího přístroje

V provozních režimech FE2 a EXT nemůžete použít funkce "načíst všechny programy", "načíst nabídnutý program" a "načíst adresář".

#### Nastavení přenosové rychlosti BAUD RATE

BAUD RATE (přenosová rychlost dat) je volitelná mezi 110 a 115.200 Baud.

Externí přístroj	Provozní režim	Symbol
Disketové jednotky HEIDENHAII FE 401 B FE 401 od ProgNr. 230 626 03	N FE1 3 FE1	n
Disketová jednotka HEIDENHAII až do Prog. Nr. 230 626 02	N FE 401 FE2	
PC s HEIDENHAIN přenosovým software TNC. EXE	FE2	
Cizí přístroje, jako tiskárna, čteč děrovačka, PC bez TNC. EXE	ška, EXT1, EXT2	Ð
PC s HEIDENHAIN-software TNC REMOTE pro dálkové ovlác	LSV2 dání TNC	

RUCNI PROVOZ	PROGRAM 2	ADAT/EDI	Т		
ROZHRA	NI RS 232	ROZH	RANII	RS422	
PROVOZ BAUD-R FE : EXT1 : EXT2 : LSV-2:	-MODE: FE ATE 115200 9600 9600 19200	PROV BAUD FE EXT1 EXT2 LSV-	0Z-MOI -RATE : : : : 2:	DE: L: 9600 9600 9600 9600 9600	SV-2
PRIRAZ	ENI:				
TISK TISK -	: TI Test:	IC:\SCREE	NS\NE	UEBA	
0	S 232 USER S 422 PARAMETER	IELP			END

## PŘIŘAZENÍ

S touto funkcí nadefinujete, kam mají být data z TNC přenesena.

Použití:

- výpis hodnot s Q-parametrickou funkcí FN15
- výpis hodnot s Q-parametrickou funkcí FN16
- cesta na pevném diskuTNC, kam mají být uložena digitalizovaná data

Na provozním režimu TNC závisí, zda je použita funkce PRINT nebo PRINT-TEST:

Provozní režim TNC	Přenosová funkce
PROGRAM/PROVOZ PO BLOKU	PRINT
PROGRAM/PROVOZ PLYNULE	PRINT
PROGRAM TEST	PRINT-TEST

PRINT a PRINT-TEST mohou být nastaveny následovně:

Funkce	Cesta
Výpis dat s FN15/FN16 přes RS-232	RS232:∖
Výpis dat s FN15/FN16 přes RS-422	RS422:∖
Uložení dat na pevném disku TNC	TNC:\
Uložení dat v adresáři, ve kterém	
se nachází program s FN15/FN16 popř. ve kterém	
je program s digitalizačním cyklem	- prázdná -

Jména souborů:

Data	Provozní režim	Jméno souboru
Digitalizovaná data	CHOD PROGRAMU	Definováno v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH
Hodnoty s FN15	CHOD PROGRAMU	%FN15RUN.A
Hodnoty s FN15	PROGRAM TEST	%FN15SIM.A
Hodnoty s FN16	CHOD PROGRAMU	%FN16RUN.A
Hodnoty s FN16	PROGRAM TEST	%FN16SIM.A

# 14.5 Strojně specifické uživatelské parametry

 Výrobce stroje může obsadit až 16 uživatelských parametrů (USER PARAMETER) funkcemi. Informujte se v příručce ke stroji.

# 14.6 Zobrazení neobrobeného polotovaru v pracovním prostoru

V provozním režimu PROGRAM TEST můžete graficky překontrolovat polohu neobrobeného polotovaru v pracovním prostoru stroje a aktivovat kontrolu pracovního prostoru v provozním režimu PRO-GRAM TEST: k tomu stiskněte softklávesu DATUM SET

TNC zobrazí pracovní prostor, různá okna s informacemi o souřadncích a softklávesy, pomocí nichž můžete měnit indikaci.

Disponovatelný pojezdový rozsah/nulové body, vztažený k zobrazenému neobrobenému polotovaru:

1 Pracovní prostor

2 Velikost neobrobeného polotovaru

3 Souřadný systém

4 Neobrobený polotovar s projekcí do rovin, pracovního prostoru

Zobrazení polohy neobrobeného polotovaru v závislosti na vztažném bodu: stisknout softklávesu se symbolem stroje.

Pokud leží neobrobený polotovar mimo pracovní prostor 4, pak můžete v grafice posunout neobrobený polotovar úplně v pracovním prostoru se softklávesou vztažného bodu. Potom posuňte vztažný bod v provozním režimu RUČNÍ PROVOZ o stejné hodnoty.



#### Přehled funkcí

Funkce	Softklávesa
Posunout neobrobený polotovar doleva (graficky)	
Posunout neobrobený polotovar doprava (graficky)	→ <b>(</b> )
Posunout neobrobený polotovar dopředu (graficky)	/ 🕀
Posunout neobrobený polotovar dozadu (graficky)	/ -
Posunout neobrobený polotovar nahoru (graficky)	1 🕀
Posunout neobrobený polotovar dolů (graficky)	↓ .
Zobrazit neobrobený polotovar vztažený k nastavenému vztažnému bodu	
Zobrazit úplný pojezdový rozsah vztažený k zobrazenému neobrobenému polotovaru	++
Zobrazit nulový bod stroje v pracovním pros	storu M91 🕀
Zobrazit polohu definovanou výrobcem stro (např. polohu výměny nástroje) v pracovním prostoru	рје 1
Zobrazit nulový bod obrobku v pracovním p	rostoru 🕀
Zapnout (ON)/ vypnout (OFF) kontrolu prac prostoru při testu programu	covního

# 14.7 Volba indikace polohy

Pro RUČNÍ PROVOZ a provozní režimy chodu programu můžete ovlivnit indikaci souřadnic:

Obrázek vpravo ukazuje různé polohy nástroje

- 1 Výchozí poloha
- 2 Cílová poloha nástroje
- 3 Nulový bod obrobku
- 4 Nulový bod stroje

Pro indikaci polohy TNC můžete zvolit následující souřadnice:

Funkce	Indikace
Cílová poloha; z TNC aktuálně zadaná hodnota	CÍL
Aktuální poloha; okamžitá poloha nástroje	AKT
Referenční poloha; aktuální poloha vztažená	REF
k nulovému bodu stroje	
Zbytková dráha do programované polohy; rozdíl	ZBYTK
mezi aktuální a cílovou polohou	
Vlečná chyba; rozdíl mezi cílovou a aktuální polohou	VL.CH.
Vychýlení měřicí dotykové sondy	VYCHL.

S MOD-funkcí INDIKACE POLOHY 1 zvolte indikaci polohy v stavové indikaci. S MOD-funkcí INDIKACE POLOHY 2 zvolte indikaci polohy v přídavné stavové indikaci.

# 14.8 Volba systému rozměrů

S touto MOD-funkcí definujete, zda má TNC indikovat souřadnice v mm nebo inch (palcový systém).

- Metrický systém rozměrů: např. X = 15,789 (mm) MOD-funkce ZMĚNA MM/INCH MM. Indikace se 3 místy za desetinnou tečkou
- Palcový systém: např. X = 0,6216 (inch) MOD-funkce ZMĚNA MM/INCH INCH. Indikace se 4 místy za desetinnou tečkou



# 14.9 Volba programovacího jazyka pro \$MDI

Pomocí MOD-funkce VSTUP PROGRAMU přepnete programování souboru \$MDI:

- programování \$MDI.H v popisném dialogu: VSTUP PROGRAMU: HEIDENHAIN
- programování \$MDI.I podle DIN/ISO: VSTUP PROGRAMU: ISO

# 14.10 Volba os pro generování L-bloku

V zadávacím poli pro VOLBA OS definujete, které souřadnice aktuální polohy nástroje budou převzaty L-bloku. Generování samostatného L-bloku se uskuteční po stisku klávesy "převzetí aktuální polohy". Volba os se provádí stejně jako u strojních parametrů bitově:

VOLBA OS	%11111	převzít osy X, Y, Z, IV., V
VOLBA OS	%01111	převzít osy X, Y, Z, IV.
VOLBA OS	%00111	převzít osy X, Y, Z
VOLBA OS	%00011	převzít osy X, Y
VOLBA OS	%00001	převzít osu X

# 14.11 Zadání omezení pojezdového rozsahu, indikace nulového bodu

Uvnitř maximálního rozsahu pojezdu můžete omezit skutečně využitelnou dráhu pojezdu pro souřadné osy.

Příklad použití: zabezpečit dělicí zařízení před kolizí

Maximální dráha pojezdu je ohraničena pomocí softwarových koncových spínačů. Skutečně využitelná pojezdová dráha se omezí s MOD-funkcí AXIS LIMIT: k tomu zadejte maximální hodnoty souřadnic v kladném a záporném směru os, vztažené k nulovému bodu stroje.

#### Práce bez omezení rozsahu pojezdu

Pro souřadné osy, které mají pojíždět bez omezení rozsahu pojezdu, zadejte jako AXIS LIMIT maximální dráhu pojezdu TNC (+/- 99999 mm).



#### Zjištění a zadání maximálního rozsahu pojezdu

- Navolit INDIKACI POLOHY REF
- Najet do požadovaných kladných a záporných koncových poloh v ose X, Y a Z
- Zaznamenat hodnoty i se znaménky
- Zvolit MOD-funkce: stisknout klávesu MOD
- AXIS LIMITS

Zadat omezení rozsahu pojezdu: stisknout softklávesu AXIS LIMIT. Zadat zaznamenané hodnoty pro osy jako OMEZENÍ

Opuštění MOD-funkcí: stisknour softklávesu END



Korekce poloměru nástroje nejsou při omezení rozsahu pojezdu respektovány.

Omezení rozsahu pojezdu a softwarové koncové spínače jsou respektovány, když jsou přejety referenční body.

#### Indikace nulového bodu

Hodnoty, indikované na obrazovce vlevo dole jsou ručně nastavené vztažné body vztažené k nulovému bodu stroje. Ty nemohou být v obrazovkovém menu změněny.

#### 14.12 Zobrazení HELP-souborů

HELP-soubory (pomocné soubory) mají podpořit obsluhu v situacích, ve kterých jsou potřebné určité postupy, např. odjetí osami stroje po přerušení proudu. V HELP-souboru se dají též dokumentovat přídavné funkce. Obrázek vpravo ukazuje indikaci jednoho HELP-souboru.



HELP-soubory nejsou k dispozoci na všech strojích. Bližší infromace vám sdělí výrobce stroje.

#### Volba HELP-souborů

Zvolit MOD-funkce: stisknout klávesu MOD



Zvolit poslední aktivní HELP-soubor: stisknout softklávesu HELP

Je-li potřeba, vyvolat správu souborů a zvolit soubor.

RUCNI	PROV	10Z				PGM ZADI	AT/EDIT
OHRAN: X- Y- Z- C- B-	ICEN: -500 +0 +0 -90	[: 3 3		X+ Y+ Z+ C+ B+	+500 +500 +400 +360 +90		
NULOVY X Y Z C B	/ BOI +250 +102 -114 +30 +90	) 2,388 4,0914	4				
POSITION∕ INPUT PGM	AXIS LIMIT	HELP	MACHINE TIME				END

RUCN I PROVOZ	PRO	GRAM	ZADA.	T/EDI <sup>-</sup>	Г		
SOUBR: SP	INDEL	R	ADEK: 0	SLOUPEK	€ 1 INSE	RT	
•	SPIN	NDLE P	JD JUS.	TMENT			
#300 #301 #302 #303 #304 #305 #306 #307	ANGLE REVOL DIREC SPINI SPINI SPINI REVOL SPINI	E FOR UTION CTION DLE CL DLE CL DLE CL UTION DLE RE	ORIEI NS FOI FOR I OCK I OCK OCK S CLI	NTATIO RORIE DRIEN 103 M04 M05 DCKAO TIONS	ON ENTAT: FATION CTIVE DISPL	1 O N N _ A Y	
CENDI	]						
INSERT OVERURITE	MOVE WORD >>	MOVE WORD <<	PAGE J	PAGE Î	BEG IN TEXT	END TEXT	F IND

# 14.13 Zobrazení provozních časů



Výrobce stroje může nechat zobrazit ještě jiné časy. Informujte se v příručce ke stroji!

Pomocí softklávesy MACHINE TIME můžete nechat zobrazit různé provozní časy:

Provozní čas	Význam
ZAPNUTÍ ŘÍZENÍ	Čas provozu řídicího systému od uvedení do provozu
PROVOZ.ČAS STROJE	Čas provozu stroje od uvedení do provozu
CHOD PROGRAMU	Čas provozu pro řízený režim od uvedení do provozu

RUCN	I PROV	VOZ				PGM ZAD	AT/EDIT
ZAPNI PROVI CHOD	DUT R DZ.CA PROGI	IZENI S STRO RAMU	= JJE = =	86 10 5	1:17: 9:51:: 5:33:;	49 38 20	
							END



# Tabulky a přehledy

# 15.1 Všeobecné uživatelské parametry

# 15.1 Všeobecné uživatelské parametry

Všeobecné uživatelské parametry jsou strojní parametry, které ovlivňují chování TNC.

Typické uživatelské parametry jsou např.

- jazyk dialogu
- chování rozhraní
- pojezdové rychlosti
- průběhy obrábění
- účinek override

#### Možnosti zadání pro strojní parametry

Strojní parametry se dají programovat libovolně jako

- desítková čísla přímo zadat číselnou hodnotu
- dvojková/binární čísla před číslenou hodnotou zadat znak procenta "%"
- šestnáctková/hexadecimální čísla před číslenou hodnotou zadat znak dolar "\$"

#### Příklad:

Místo desítkového čísla 27 můžete též zadat dvojkové číslo %11011 nebo šestnáctkové číslo \$1B.

Jednotlivé strojní parametry mohou být zadány současně v různých číselných soustavách.

Některé strojní parametry mají víceznačné funkce. Vstupní hodnota takovýchto strojních parametrů se získá jako součet jednotlivých vstupních hodnot označených s +.

#### Navolení všeobecných uživatelských parametrů

Všeobecné uživatelské parametry navolíte v MOD-funkcích s číslem klíče 123.



V MOD-funkcích jsou k dispozici též uživatelsklé parametry specifické pro daný stroj (USER PARAMETER).

#### Externí přenos dat

#### Přizpůsobení TNC-rozhraní EXT1 (5020.0) a EXT2 (5020.1) k externímu zařízení

EXT2 (5020.1) k externímu zařízení	MP5020.x 7 datových bitů (ASCII-kód, 8.bit = parita): +0 8 datových bitů (ASCII-kód, 9.bit = parita): +1
	Block-Check-znak (BCC) libovolný:+ <b>0</b> Block-Check-znak (BCC) není dovolen řídicí znak: + <b>2</b>
	Stop přenosu přes signál RTS je aktivní: + <b>4</b> Stop přenosu přes signál RTS není aktivní: + <b>0</b>
	Stop přenosu znakem DC3 je aktivní: + <b>8</b> Stop přenosu znakem DC3 není aktivní: + <b>0</b>
	Sudá parita: + <b>0</b> Lichá parita: + <b>16</b>
	Parita není vyžadovaná: + <b>0</b> Parita je vyžadovaná: + <b>32</b>
	1 <sup>1</sup> / <sub>2</sub> stop bitů: + <b>0</b> 2 stop bity: + <b>64</b>
	1 stop bit: + <b>128</b> 1 stop bit: + <b>192</b>

#### Příklad:

Přizpůsobení TNC-rozhraní EXT2 (MP 5020.1) k externímu cizímu zařízení s následujícím nastavením:

8 datových bitů, libovolný znak kontrolního součtu BCC, stop přenosu po znaku DC3, sudá parita, parita vyžadovaná, 2 stop bity

Zadání pro MP 5020.1: 1+0+8+0+32+64 = 105

Definice typu rozhraní pro EXT1 (5030.0) a EXT2 (5030.1)

MP5030.x Standardní přenos: 0 Rozhraní pro blokový přenos: 1

#### 3D-dotykové sondy a digitalizace

Volba dotykové sondy	<b>MP6200</b> Nasazena spínací dotyková sonda: <b>0</b> Nasazena měřicí dotyková sonda: <b>1</b>
Volba druhu přenosu	<b>MP6010</b> Dotyková sonda s kabelovým přenosem: <b>0</b> Dotyková sonda s infračerveným přenosem: <b>1</b>
Posuv při snímání pro spínací dotyk.sondu	MP6120 80 až 3000 [mm/min]
Max. dráha pojezdu k snímanému bodu	MP6130 0,001 až 99.999,9999 [mm]
Bezpečná vzdálenost k snímanému bodu při automatickém měření	MP6140 0,001 až 99 999,9999 [mm]
Rychloposuv při snímání pro spínací dotykovou sondu	MP6150 1 až 300.000 [mm/min]
Měřit přesazení středu dotykové sondy při kalibraci spínací dotykové sondy	<b>MP6160</b> 3D-dotykovou sondu neotáčet při kalibraci o 180°: <b>0</b> M-funkce pro otočení dotykové sondy o 180° při kalibraci: <b>1</b> až <b>88</b>
Rezervován	MP6300
Hloubka ponoru dotykové sondy při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou	MP6310 0,1 až 2,0000 [mm] (doporučení: 1mm)
Hloubka ponoru dotykové sondy při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou Měřit přesazení středu dotykové sondy při kalibraci měřicí dotykové sondy	MP6310 0,1 až 2,0000 [mm] (doporučení: 1mm) MP6321 Měřit přesazení středu: 0 Neměřit přesazení středu: 1
Hloubka ponoru dotykové sondy při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou Měřit přesazení středu dotykové sondy při kalibraci měřicí dotykové sondy Přiřazení osy dotykové sondy ose stroje u měřicí dotykové sondy	MP6310 0,1 až 2,0000 [mm] (doporučení: 1mm) MP6321 Měřit přesazení středu: 0 Neměřit přesazení středu: 1
<ul> <li>Hloubka ponoru dotykové sondy při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou</li> <li>Měřit přesazení středu dotykové sondy při kalibraci měřicí dotykové sondy</li> <li>Přiřazení osy dotykové sondy ose stroje u měřicí dotykové sondy</li> <li>Musí být zajištěno správné přiřazení o dotykové sondy osám stroje, jinak hrozí nebezpečí zlomení dotykového hrotu.</li> </ul>	MP6310 0,1 až 2,0000 [mm] (doporučení: 1mm) MP6321 Měřit přesazení středu: 0 Neměřit přesazení středu: 1
Hloubka ponoru dotykové sondy při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou Měřit přesazení středu dotykové sondy při kalibraci měřicí dotykové sondy Přiřazení osy dotykové sondy ose stroje u měřicí dotykové sondy Musí být zajištěno správné přiřazení o dotykové sondy osám stroje, jinak hrozí nebezpečí zlomení dotykového hrotu.	MP6310       0,1 až 2,0000 [mm] (doporučení: 1mm)         MP6321       Měřit přesazení středu: 0         Neměřit přesazení středu: 1       Neměřit přesazení středu: 1         MP6322.0       Strojní osa X je rovnoběžná s osou dotykové sondy X: 0, Y: 1, Z: 2
Hloubka ponoru dotykové sondy při digitalizaci s měřicí dotykovou sondou Měřit přesazení středu dotykové sondy při kalibraci měřicí dotykové sondy Přiřazení osy dotykové sondy ose stroje u měřicí dotykové sondy Musí být zajištěno správné přiřazení o dotykové sondy osám stroje, jinak hrozí nebezpečí zlomení dotykového hrotu.	MP6310       0,1 až 2,0000 [mm] (doporučení: 1mm)         MP6321       Měřit přesazení středu: 0         Neměřit přesazení středu: 1       Neměřit přesazení středu: 1         MP6322.0       Strojní osa X je rovnoběžná s osou dotykové sondy X: 0, Y: 1, Z: 2         MP6322.1       Strojní osa Y je rovnoběžná s osou dotykové sondy X: 0, Y: 1, Z: 2

Maximální vychýlení dotykového hrotu měřicí dotykové sondy	MP6330 0,1 až 4,0000 [mm]
Posuv k napolohování měřicí dotykové sondy na MIN-bod a pro najetí	MDC2EO
na obrys	10 až 3.000 [mm/min]
Posuv při snímání pro měřicí dotyk.sondu	MP6360 10 až 3.000 [mm/min]
Rychloposuv v cyklu snímání pro měřicí dotykovou sondu	MP6361 10 až 3.000 [mm/min]
Snížení posuvu, pokud je dotykový hrot měřicí dotykové sondy stranově vychýlen	
TNC omezí posuv podle předepsané křivky. Minimální posuv činí 10% programovaného posuvu při digitalizaci.	
	MP6362 Snížení posuvu není aktivní: 0 Snížení posuvu je aktivní: 1
Radiální zrychlení při digitalizaci pro měřicí dotykovou sondu	
S MP6370 omezíte posuv, se kterým TNC projíždí kruhové pohyby během procesu digitalizace. Kruhové pohyby vznikají např. při rapidních změnách směru.	
Dokud je programovaný posuv při digitalizaci menší než posuv vypočítaný přes MP6370, pojíždí TNC programovaným posuvem. Zjistěte pro vás správnou hodnotu praktickými pokusy.	
	MP6370 0,001 až 5,000 [m/s²] (doporučení: 0,1)
Cílové okno pro digitalizaci po vrstevnicích s měřicí dotykovou sondou	
Pro digitalizaci po vrstevnicích se koncový bod přesně neshoduje s výchozím bodem.	
MP6390 definuje čtvercové cílové okno, uvnitř kterého musí po oběhu ležet koncový bod. Zadávaná hodnota definuje polovinu strany čtverce.	MBCOOO
	พศตรรช 0,1 až 4,0000 [mm]

Měření poloměru s TT 120: směr snímání	<b>MP6505</b> Kladný směr snímání v úhlové vztažné ose (0°-osa): <b>0</b>
	Kladný směr snímání v +90°-ose: 1
	Záporný směr snímání v úhlové vztažné ose (0°-osa): 2
	Záporný směr snímání v +90°-ose: 3
Posuv při snímání pro druhé měření s	
TT 120, tvar hrotu, korekce v TOOL.T	MP6507
	Vypočítat posuv při snímání pro druhé měření s TT 120,
	s konstantní korekcí: +0
	Vypočítat posuv při snímání pro druhé měření s TT 120,
	s promennou korekci: +1
	Konstantni posuv pri snimani pro druhe mereni s 11 120: +2
Maximálně přípustná chyba měření s TT 120 při měření s rotujícím nástrojem	
Nutný pro výpočet posuvu při snímání ve spojení s MP6570	
	MP6510
	0,001 až 0,999 [mm] (doporučení: 0,005 mm)
Posuv při snímání pro TT 120 při	
stojícím nástroji	MP6520
	10 až 3.000 [mm/min]
Měření poloměru s TT 120: vzdálenost spodní	
hrany nástroje od horní hrany hrotu	MP6530
	0,0001 až 9 999,9999 [mm]
Bezpečná zóna okolo hrotu TT 120	
při předpolohování	MP6540
	<b>0,001</b> až <b>99.999,999</b> [mm]
Rychloposuv v cyklu snímání pro TT 120	MP6550
	10 až 10.000 [mm/min]
M-funkce pro orientaci vřetena při	
měření jednotlivých břitů	MP6560
	<b>0</b> až <b>88</b>
Měření s rotujícím nástrojem: přípustná obvodová rychlost na obvodu frézy	
Nutný pro výpočet otáček a posuvu při snímání	
	MP6570
	<b>1,000</b> až <b>120,000</b> [m/min]

#### TNC-indikace, TNC-editor

Nastavení Programovacího místa	MP7210
·	TNC se strojem: <b>0</b>
	TNC jako programovací místo s aktivním PLC: 1
	TNC jako programovací místo s neaktivním PLC: 2
Potvrzovat dialog PŘERUŠENÍ PROUDU	
po zapnutí napájení	MP7212
	Potvrzovat stiskem klávesy: 0
	Potvrzovat automaticky: 1
DIN/ISO-programování: definice kroku	
mezi čísly bloků	MP7220
	0 až 150
Zablokování typu souborů	
Pokud zablokujete typy souborů, pak TNC smaže všechny soubory tohoto typu.	
	MP7224.0
	Neblokovat žádný typ souborů: + <b>0</b>
	Blokovat programy HEIDENHAIN: +1
	Blokovat programy DIN/ISO: +2
	Blokovat tabulky nástrojů: +4
	Blokovat tabulky nulových bodů: +8
	Blokovat tabulky palet: +16
	Blokovat textové soubory: +32
Blokování editace typů souborů	MP7224.1
	Neblokovat editor: +0
	Zablokovat editor pro
	programy HEIDENHAIN: +1
	programy DIN/ISO: +2
	■ tabulky nástrojů: +4
	■ tabulky nulových bodů: +8
	■ tabulky palet: +16
	textové soubory: +32
Konfigurace tabulek palet	MP7226.0
	Tabulka palet není aktivní: <b>0</b>
	Počet palet v tabulce palet: 1 až 255
Konfigurace tabulek nulových bodů	MP7226.1
	Tabulka nulových bodů není aktivní: <b>0</b>
	Počet nulových bodů v tabulce nulových bodů: 1 až 255
Délka programu k přezkoušení programu	MP7229.0
	Bloky <b>100</b> až <b>9.999</b>
Délka programu, do které jsou dovolené	
FK-bloky	MP7229.1
	Bloky <b>100</b> až <b>9.999</b>

Definice dialogového jazyka	MP7230				
	Anglicky: <b>0</b>				
	Německy: <b>1</b> Česky: <b>2</b>	Portugalsky: 6			
		Švédsky: 7			
	Francouzsky: <b>3</b>	Dánsky: <b>8</b>			
	Italsky: 4	Finsky: <b>9</b>			
	Španělsky: 5	Holandsky: 10			
Nastavení vnitřních hodin TNC	MP7235				
	Světový čas (Greenwich time): 0				
	Středoevropský čas (MEZ): 1				
	Středoevropský letní čas: 2				
	Časový posun od světového času: -23 až +23 [hodiny]				
Konfigurace tabulky nástroj	MP7260				
	Není aktivní: <b>0</b>				
	Počet nástrojů v tabulce nástrojů: 1 až 254				
Konfigurace tabulek míst nástrojů	MP7261				
	Není aktivní: 0				
	Počet míst v tabulce	e míst: 1 až 254			

#### Konfigurace tabulky nástrojů (neuvádět: 0); číslo sloupce v tabulce nástrojů pro

MP7266.0	Jméno nástroje – NAME: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.1	Délka nástroje – L: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.2	Poloměr nástroje – R: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.3	Poloměr nástroje 2 – R2: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.4	Přídavek na délku – DL: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.5	Přídavek na poloměr – DR: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.6	Přídavek na poloměr 2 – DR2: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.7	Nástroj zablokován – TL: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.8	Sesterský nástroj – RT: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.9	Maximální životnost – TIME1: 0 až 24
MP7266.10	Maximální životnost při TOOL CALL – TIME2: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.11	Aktuální životnost – CUR. TIME: 0 až 24
MP7266.12	Komentář k nástroji – DOC: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.13	Počet břitů – CUT.: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.14	Tolerance pro zjištění opotřebení délky nástroje – LTOL: 0 až 24
MP7266.15	Tolerance pro zjištění opotřebení poloměru nástroje – RTOL: 0 až 24
MP7266.16	Směr řezu – DIRECT.: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.17	PLC-status – PLC: 0 až 24
MP7266.18	Přídavné přesazení nástroje v ose nástroje k MP6530 – TT:L-OFFS: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.19	Přídavné přesazení nástroje mezi středem hrotu a středem nástroje – TT:R-OFFS: 0 až 24
MP7266.20	Tolerance pro zjištění zlomení na délce nástroje – LBREAK.: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.21	Tolerance pro zjištění zlomení na poloměru nástroje – RBREAK: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.22	Délka břitu (cyklus 22) – LCUTS: <b>0</b> až <b>24</b>
MP7266.23	Maximální úhel ponoru (cyklus 22) – ANGLE.: <b>0</b> až <b>24</b>

Konfigurace tabulky míst nástrojů; číslo sloupce v tabulce nástrojů pro			
(neuvádět: 0)	MP7267.0	- • · -	
	Císlo nástroje – T: <b>0</b> až <b>5</b>		
	MP7267.1		
	Zvláštní nástroj – ST: <b>0</b> až <b>5</b>		
	<b>MP7267.2</b> Pevné místo – F. <b>0</b> až <b>5</b>		
	<b>MP7267.3</b> Zakázané místo	n – I · <b>0</b> až 5	
	MP7267.4		
	PLC – status – PLC: 0 až 5		
Provozní režim RUČNÍ PROVOZ:			
Indikace posuvu	<b>MP7270</b> Posuv F indiko Posuv F indiko (posuv "nejpon	vat pouze je-li stlačeno osové směrové tlačítko: <b>0</b> vat i když není stlačeno žádné osové směrové tlačítko nalejší" osy): <b>1</b>	
Definice desetinného znaku	MP7280 Indikovat desetinnou čárku: 0 Indikovat desetinnou tečku: 1		
Indikace polohy v ose nástroje	MP7285 Indikace se vztahuje k vztažnému bodu nástroje: 0 Indikace v ose nástroje se vztahuje k čelní ploše nástroje: 1		
Krok indikace pro osu X	MP7290.0 0,1 mm: 0 0,05 mm: 1 0,01 mm: 2 0.005 mm: 3	0,001 mm: <b>4</b> 0,0005 mm: <b>5</b> 0.0001 mm: <b>6</b>	
Krok indikace pro osu Y	MP7290.1 0,1 mm: 0 0,05 mm: 1 0,01 mm: 2 0,005 mm: 3	0,001 mm: <b>4</b> 0,0005 mm: <b>5</b> 0,0001 mm: <b>6</b>	
Krok indikace pro osu Z	MP7290.2 0,1 mm: 0 0,05 mm: 1 0,01 mm: 2	0,005 mm: <b>3</b> 0,001 mm: <b>4</b>	

Krok indikace pro IV. osu	MP7290.3 0,1 mm: 0 0,05 mm: 1 0,01 mm: 2 0,005 mm: 3	0,001 mm: <b>4</b> 0,0005 mm: <b>5</b> 0,0001 mm: <b>6</b>
Krok indikace pro V. osu	MP7290.4 0,1 mm: 0 0,05 mm: 1 0,01 mm: 2 0,005 mm: 3	0,001 mm: <b>4</b> 0,0005 mm: <b>5</b> 0,0001 mm: <b>6</b>
Blokování nastavení vztažného bodu	MP7295 Neblokovat nastavení vztažného bodu : +0 Blokovat nastavení vztažného bodu v ose X: +1 Blokovat nastavení vztažného bodu v ose Y: +2 Blokovat nastavení vztažného bodu v ose Z: +4 Blokovat nastavení vztažného bodu ve IV. ose: +8 Blokovat nastavení vztažného bodu v V. ose: +16	
Blokovat nastavení vztažného bodu oranžovými osovými klávesami	<b>MP7296</b> Neblokovat nastavení vztažného bodu: <b>0</b> Blokovat nastavení vztažného bodu oranžovými osovými klávesami: <b>1</b>	
Stavová indikace, nulování Q-parametrů a dat nástroje	<ul> <li>MP7300</li> <li>Vše vynulovat, je-li navolen program: 0</li> <li>Vše vynulovat, je-li navolen program a při</li> <li>M02, M30, END PGM: 1</li> <li>Nulovat jen stavovou indikaci a data nástroje, je-li navolen program a při M02, M30, END PGM: 3</li> <li>Nulovat stavovou indikaci a Q-parametry, je-li navolen program: 4</li> <li>Nulovat stavovou indikaci a Q-parametry, je-li navolen program a při M02, M30, END PGM: 5</li> <li>Nulovat stavovou indikaci, je-li navolen program: 6</li> <li>Nulovat stavovou indikaci, je-li navolen program a při M02, M30, END PGM: 7</li> </ul>	
Definice pro zobrazení grafiky	MP7310 Grafické zobraze metoda 1: +0 Grafické zobraze metoda 2: +1 Neotáčet souřadný s Nový BLK FORM starému nulovém Nový BLK FORM novému nulovém Neindikovat polo Indikovat polohu	ní ve třech rovinách podle DIN 6, část 1, projekční ní ve třech rovinách podle DIN 6, část 1, projekční ný systém pro grafické znázornění: +0 systém pro grafické zobrazení o 90°: +2 při cyklu 7 NULOVÝ BOD indikovat vztažený ke nu bodu: +0 při cyklu 7 NULOVÝ BOD indikovat vztažený k ubodu: +4 hu kurzoru při zobrazení ve třech rovinách: +0 kurzoru při zobrazení ve třech rovinách: +8

Grafická simulace bez programované osy vřetena: poloměr nástroje	MP7315 0 až 99 999.9999 [mm]
Grafická simulace bez programované osy vřetena: houbka průniku	MP7316 0 až 99 999,9999 [mm]
Grafická simulace bez programované osy vřetena: M-funkce pro start	<b>MP7317.0</b> <b>0</b> až <b>88</b> (0: funkce není aktivní)
Grafická simulace bez programované osy vřetena: M-funkce pro konec	<b>MP7317.1</b> <b>0</b> až <b>88</b> (0: funkce není aktivní)
Nastavení šetřiče obrazovky	
Zadejte čas, po kterém má TNC aktivovat šetřič obrazovky	
	MP7392 0 až 99 [min] (0: funkce není aktivní)
Obrábění a chod programu	
Cyklus 17: Orientace vřetena na začátku cyklu	<b>MP7160</b> Provádět orientaci vřetena: <b>0</b> Neprovádět orientaci vřetena: <b>1</b>
Účinnost cyklu 11 MĚŘÍTKO	<b>MP7410</b> MÉŘÍTKO je účinné ve 3 osách: <b>0</b> MĚŘÍTKO je účinné jen v rovině obrábění: <b>1</b>
Data nástroje u programovatelného cyklu snímání TOUCH–PROBE 0	<b>MP7411</b> Přepsat aktuální data nástroje kalibračními daty 3D-dotykové sondy: <b>0</b> Aktuální data nástroje zůstanou zachována: <b>1</b>

SL-cykly	<ul> <li>MP7420</li> <li>Vyfrézovat kanál okolo obrysu ve směru pohybu hodinových ruček pro ostrůvky a proti směru pohybu hodinových ruček pro kapsy: +0</li> <li>Vyfrézovat kanál okolo obrysu proti směru pohybu hodinových ruček pro ostrůvky a ve směru pohybu hodinových ruček pro kapsy: +1</li> <li>Vyfrézovat obrysový kanál před vyhrubováním: +0</li> <li>Vyfrézovat obrysový kanál po vyhrubování: +2</li> <li>Sjednotit korigované obrysy: +0</li> <li>Sjednotit nekorigované obrysy: +4</li> <li>Vyhrubovat pokaždé až na hloubku kapsy: +0</li> <li>Kapsu úplně ofrézovat a vyhrubovat před každým dalším přísuvem : +8</li> <li>Pro cykly 6, 15, 16, 21, 22, 23, 24 platí:</li> <li>Nástroj najede na konci cyklu na poslední programovanou polohu před vyvoláním cyklu: +0</li> <li>Nástroj na konci cyklu vyjede jen v ose vřetena: +16</li> </ul>
Cyklus 4 KAPSOVÉ FRÉZOVÁNÍ a cyklus 5 KRUHOVÁ KAPSA: faktor překrytí	MP7430 0.1 až 1.414
Přípustná odchylka koncového bodu kruhové dráhy od přesné kruhové dráhy	MP7431 0.0001 až 0.016 [mm]
Účinek různých přídavných funkcí M	MP7440 Zastavení chodu programu při M06: +0 Nepřerušovat chod při M06: +1 Nevyvolávat cyklus s M89: +0 Vyvolání cyklu s M89: +2 Zastavení chodu programu při M-funkcích: +0 Nepřerušovat chod programu při M-funkcích: +4 Nepřepínatelné k <sub>v</sub> -faktory přes M105 a M106: +0 Přepínatelné k <sub>v</sub> -faktory přes M105 a M106: +8 Redukce posuvu v ose nástroje s M103 F. není aktivní: +0 Redukce posuvu v ose nástroje s M103 F. je aktivní: +16



k, faktory jsou definovány výrobcem stroje. Informujte se ve vaší příručce stroje.

#### Úhel změny směru, do kterého se ještě pojíždí konstantní dráhovou rychlostí (roh s R0, "vnitřní roh" též s korekcí poloměru)

Platí pro režim s vlečnou odchylkou a rychlostním předřízením

MP7460 0,0000 až 179,9999 [°]
Maximální dráhová rychlost připosuvovém override 100% vprovozních režimech chodu programu		
	MP7470	
	<b>0</b> až <b>99.999</b> [mm/min]	
Nulové body z tabulky nulových bodů		
se vztahují k	MP7475	
·	nulovému bodu obrobku: <b>0</b>	
	nulovému bodu stroje: 1	

# Elektronické ruční kolečko

Definice typu rucniho kolecka	MP7640 Stroj bez ručníl HR 330 s přída rychloposuv na HR 130 bez pří HR 330 s přída rychloposuv na HR 332 s dvana Několikanásob HR 410 s přída	<ul> <li>MP7640</li> <li>Stroj bez ručního kolečka: 0</li> <li>HR 330 s přídavnými tlačítky – tlačítka pro směr pojezdu a rychloposuv na ručním kolečku jsou vyhodnoceny v NC: 1</li> <li>HR 130 bez přídavných tlačítek: 2</li> <li>HR 330 s přídavnými tlačítky – tlačítka pro směr pojezdu a rychloposuv na ručním kolečku jsou vyhodnoceny v PLC: 3</li> <li>HR 332 s dvanácti přídavnými tlačítky: 4</li> <li>Několikanásobné ruční kolečko s přídavnými tlačítky: 5</li> <li>HR 410 s přídavnými funkcemi: 6</li> </ul>		
Faktor dělení	<b>MP7641</b> Zadáván přes klávesnici: <b>0</b> Definován v PLC: <b>1</b>			
Výrobcem stroje obsaditelné funkce pro ruční kolečko	MP 7645.0 MP 7645.1 MP 7645.2 MP 7645.3 MP 7645.4 MP 7645.5 MP 7645.6 MP 7645.7	0 až 255 0 až 255		

# 15.2 Zapojení konektoru a připojovacího kabelu pro datová rozhraní

#### Rozhraní V.24/RS-232-C

#### Přístroje HEIDENHAIN



Zapojení konektoru na logické jednotce TNC (X21) a adaptérovém bloku se liší.

#### Cizí přístroje

Zapojení konektoru na cizím přístroji se může značně lišit od zapojení konektoru přístrojů HEIDENHAIN.

Zapojení závisí na daném přístroji a způsobu přenosu. Pro připojení cizích přístrojů vycházejte ze zapojení konektoru adaptérového bloku na níže uvedeném obrázku.



#### Zařízení HEIDE

#### Rozhraní V.11/RS-422

K rozhraní V.11se připojují pouze cizí přístroje.



Zapojení konektoru na logické jednotce TNC a adaptérovém bloku se shoduje.



#### NHAIN

Propojovací kabel

# 15.3 Technické informace

#### Charakteristika TNC

Krátký popis	Řídicí systém pro stroje s až 5 osami, přídavnou orientací vřetena;		
	analogovou regulací otáček, TNC 426 PA s digitální regulací otáček a integrovaným proudovým regulátorem		
Komponenty	<ul> <li>Logická jednotka</li> <li>Obslužná klávesnice</li> <li>Barevná obrazovka se softklávesami</li> </ul>		
Datová rozhraní	<ul> <li>V.24 / RS-232-C</li> <li>V.11 / RS-422</li> <li>Rozšířené datové rozhraní s protokolem LSV-2 pro externí ovládání TNC přes datové rozhraní pomocí software fy HEIDENHAIN TNCREMO</li> </ul>		
Současně řízené osy po obrysových prvcích	<ul> <li>Po přímce až 5 os</li> <li>Exportní verze TNC 426 CE, TNC 425 PE: 4 osy</li> <li>Po kružnici až 3 osy (při natočené rovině obrábění)</li> <li>Po šroubovici 3 osy</li> </ul>		
"Look Ahead"	<ul> <li>Definované zaoblení rohů na nespojitých obrysových přechodech (např. u 3D-tvarů);</li> <li>Zjišťování kolizí u SL-cyklů pro "otevřené obrysy"</li> <li>Pro polohy s korekcí poloměru s M120 LA-předvýpočet geometrie pro přizpůsobení posuvu</li> </ul>		
Paralelní provoz	Editace, zatímco TNC vykonává program obrábění		
Grafické znázornění	<ul> <li>Programovací grafika</li> <li>Testovací grafika</li> <li>Grafika při chodu programu</li> </ul>		
Typy souborů	<ul> <li>Programy v popisném dialogu HEIDENHAIN</li> <li>Programy podle DIN/ISO</li> <li>Tabulky nástrojů</li> <li>Tabulky nulových bodů</li> <li>Tabulky bodů</li> <li>Soubory palet</li> <li>Textové soubory</li> <li>Systémové soubory</li> </ul>		
Programová paměť	<ul> <li>Pevný disk s 170 MB pro NC-programy</li> <li>Správa neomezeného počtu souborů</li> </ul>		
Definice nástrojů	Až 254 nástrojů v programu nebo v tabulkách		
Pomůcky při programování	<ul> <li>Funkce pro najetí a opuštění obrysu</li> <li>Integrovaný kapesní kalkulátor</li> <li>Členění programů</li> </ul>		

### Programovatelné funkce

Prvky obrysu	<ul> <li>Přímka</li> <li>Úkos</li> <li>Kruhová dráha</li> <li>Střed kruhu</li> <li>Poloměr kruhu</li> <li>Tangenciálně se napojující kruhová dráha</li> <li>Zaoblení rohů</li> <li>Přímkové a kruhové dráhy pro najetí a opuštění obrysu</li> </ul>		
Programování volného obrysu	Pro všechny prvky obrysu, pro které není předloženo NC-vyhovující kótování		
3-rozměrná korekce poloměru nástroje	Pro dodatečnou změnu dat nástroje, aniž by musel být program znovu přepočítán		
Programové skoky	<ul> <li>Podprogram</li> <li>Opakování části programu</li> <li>Hlavní program jako podprogram</li> </ul>		
Obráběcí cykly	<ul> <li>Vrtací cykly pro vrtání, hluboké vrtání, vystružování, vysoustružení, řezání závitů s a bez vyrovnávacího pouzdra</li> <li>Hrubování a dokončování pravoúhlé a kruhové kapsy</li> <li>Cykly pro frézování přímých a kruhových drážek</li> <li>Vzorky bodů na kružnici a přímkách</li> <li>Cykly pro řádkování rovinných a šikmých ploch</li> <li>Obrábění libovolných kapes a ostrůvků</li> <li>Interpolace na válcovém plášti</li> </ul>		
Přepočty souřadnic	<ul> <li>Posunutí nulového bodu</li> <li>Zrcadlení</li> <li>Otočení</li> <li>Měřítko</li> <li>Natočení roviny obrábění</li> </ul>		
Nasazení 3D-dotykové sondy	<ul> <li>Snímací funkce pro nastavení vztažného bodu a k automatickému změření nástroje</li> <li>Digitalizace 3D-povrchů s měřicí dotykovou sondou (option-volba)</li> <li>Digitalizace 3D-povrchů se spínací dotykovou sondou (option-volba)</li> <li>Automatické měření nástroje s TT 120</li> </ul>		
Matematické funkce	<ul> <li>Základní početní operace +, -, x a /</li> <li>Trigonometrické výpočty sin, cos, tan, arcsin, arccos, arctan</li> <li>Odmocnina z hodnoty (√a) a součtu mocnin (√ a² + b²)</li> <li>Mocnina hodnot (SQ)</li> <li>Umocnění hodnot (^)</li> <li>Konstanta PI (3,14)</li> <li>Logaritmické funkce</li> <li>Exponenciální funkce</li> <li>Vytvoření záporné hodnoty (NEG)</li> <li>Vytvoření celého čísla (INT)</li> <li>Vytvoření absolutní hodnoty (ABS)</li> <li>Odříznutí míst před desetinnou čárkou (FRAC)</li> <li>Porovnání větší, menší, rovno, nerovno</li> </ul>		

#### TNC-data

Čas cyklu regulační smyčky ■ TNC 426 CA: Dráhová interpolace: 3 ms Jemná interpolace: 0,6 ms (polohová)
Jemná interpolace: 0,6 ms (polohová)
INC 426 PA: Dranova Interpolace: 3 ms
Jemná interpolace: 0,6 ms (otáčková)
Rychlost datového přenosu Maximálně 115.200 Baud
Teplota okolí ■ Provoz: 0°C až +45°C
■ Skladování: –30°C až +70°C
Dráha pojezdu Maximálně 100 m (2540 Zoll - palců)
Rychlost pojezduMaximálně 300 m/min (11.811 Zoll/min)
Otáčky vřetena Maximálně 99.999 1/min
<b>Rozsah zadání</b> ■ Minimum 0,1μm (0,00001 Zoll) popř. 0,0001°
(exportní verze TNC 426 CE, TNC 426 PE: 1µm)
Maximum 99.999,999 mm (3.937 Zoll) popř. 99.999,999°

# 15.4 TNC-chybová hlášení

TNC zobrazuje automaticky chybová hlášení mimo jiné při

- chybných zadáních
- logických chybách v programu
- neproveditelných prvcích obrysu
- nepředpisovém použití dotykové sondy

Některé zvlášť často se vyskytující TNC chybová hlášení jsou uvedena v následujících přehledech.

Chybové hlášení, které obsahuje číslo programového bloku, bylo zapříčiněno tímto nebo předcházejícím blokem. TNC hlášení se smažou stiskem klávesy CE, poté co je odstraněna jejich příčina.

#### TNC-chybová hlášení při programování

ZMĚNĚN FORMÁT SOUBORU	Po výměně softwarové verze se změnil interní formát; TNC nemůže načíst soubor: smazat soubor	
ZADÁNÍ DALŠÍHO PGM NEMOŽNÉ	Smazat staré soubory, aby se daly vytvořit další soubory	
CHYBNÁ VSTUPNÍ HODNOTA	<ul> <li>Správně zadat číslo LBL</li> <li>Respektovat rozsah zadání</li> </ul>	
EXT ZAPIS/VYPIS NENÍ PŘIPRAVEN	<ul> <li>Přenosový kabel není zapojen</li> <li>Přenosový kabel je vadný nebo chybně zapájený</li> <li>Připojený přístroj (PC, tiskárna) není zapnut</li> <li>Přenosová rychlost (baudrate) nesouhlasí</li> </ul>	
FK REFERENCE K AKTUÁLNÍMU BLOKU	Mazaný blok je v FK-programu nutný jako referenční blok; nejprve změnit číslo bloku v R-bloku (viz str. 107 "Relativní vztahy")	
CHRÁNĚNÝ PROGRAM !	Odstranit ochranu programu, pokud má být PGM editován	
ČÍSLO LBL OBSAZENO	Číslo Label je již jednou zadáno	
SKOK NA LBL 0 NENÍ DOVOLEN	Neprogramovat CALL LBL 0	

#### TNC-chybová hlášení u testu programu a chodu programu

SOUŘADNICE PROGRAMOVANÁ DVAKRÁT	Pro polohování zadat souřadnice každé osy jen jednou
AKTUÁLNÍ BLOK NENÍ NAVOLEN	Navolit začátek programu před testem nebo chodem programu s GOTO 0
BOD DOTYKU NENÍ DOSAŽITELNÝ	<ul> <li>Předpolohovat 3D-dotykovou sondu blíže k snímanému bodu</li> <li>Strojní parametr, ve kterém je uložena poloha TT, nesouhlasí se skutečnou polohou TT</li> </ul>
ARITMETICKÁ CHYBA	<ul> <li>Výpočty s nepovolenými hodnotami</li> <li>Definovat hodnoty uvnitř mezí rozsahu</li> <li>Zvolit polohy snímání pro 3D-dotykovou sondou jednoznačně rozložené</li> <li>Při měření jednotlivých břitů s TT uvést v tabulce nástrojů počet břitů různý od 0</li> <li>Provést TCH PROBE 30 (kalibrace TT ) dříve než změříte délku nebo poloměr nástroje</li> <li>Výpočty musí být matematicky korektně proveditelné</li> </ul>
KOREKCE DRÁHY CHYBNĚ UKONČENA	Nerušit korekci poloměru nástroje v bloku s polohou na kruhové dráze
KOREKCE DRÁHY CHYBNĚ ZAPOČATA	<ul> <li>Zadat stejnou korekci poloměru před a za blokem RND a CHF</li> <li>Nezačínat korekcí poloměru nástroje v bloku s polohou na kruhové dráze</li> </ul>
CYKLUS JE NEKOMPLETNÍ	<ul> <li>Definovat cykly se všemi údaji v určeném pořadí</li> <li>Nevyvolávat přepočtové cykly</li> <li>Před vyvoláním cyklu cyklus nadefinovat</li> <li>Zadat přísuv na hloubku různý od 0</li> </ul>
DEF.POLOTOVARU - BLK FORM CHYBNÁ	<ul> <li>MIN a MAX programovat podle předpisu</li> <li>Zvolit poměr stran menší než 200:1</li> </ul>
CHYBNĚ DEFINOVANÁ ROVINA	<ul> <li>Neměnit osu nástroje během aktivního základního otočení</li> <li>Správně definovat hlavní osy pro kruhové dráhy</li> <li>Definovat obě hlavní osy pro CC</li> </ul>
PROGRAMOVÁNA CHYBNÁ SOUŘADNICE	<ul> <li>Neprogramovat zakázané osy</li> <li>Pravoúhlou kapsu a drážku provést v rovině obrábění</li> <li>Nezrcadlit rotační osy</li> <li>Zadat kladnou délku zkosení</li> </ul>
CHYBNÉ OTÁČKY	Otáčky programovat uvnitř mezí rozsahu
ZKOSENÍ HRANY NENÍ DOVOLENO	Vložit zkosení mezi dva přímkové bloky se stejnou korekcí poloměru
CHYBNÁ DATA PROGRAMU	Program načtený přes datové rozhraní obsahuje chybný formát bloku
HRUBÁ CHYBA POLOHOVÁNÍ	TNC kontroluje polohy a pohyby. Liší-li se aktuální poloha silně od požadované polohy, pak bude vypsáno toto blikající chybové hlášení; pro potvrzení tohoto chybového hlášení podržet několik sekund stisknutou klávesu END (teplý start)

EDIT. V PRŮBĚHU PGM NEDOVOLENO	Needitovat program, zatímco je přenášen nebo vykonáván		
KONCOVÝ BOD KRUHU CHYBNÝ	<ul> <li>Úplně zadat přípojnou kružnici</li> <li>Naprogramovat koncový bod dráhy ležící na kruhové dráze</li> </ul>		
STŘED KRUHU NENÍ DEFINOVÁN	<ul> <li>Nadefinovat střed kruhu s CC</li> <li>Nadefinovat pól s CC</li> </ul>		
ČÍSLO LBL NENALEZENO	Vyvolávat pouze obsazená čísla Label		
NEDOVOLENÝ FAKTOR ZMĚNY MĚŘÍTKA	Zadat stejné faktory měřítka souřadných os v rovině kruhové dráhy		
ČÁST PGM NELZE ZOBRAZIT	<ul> <li>Zvolit menší poloměr frézy</li> <li>4D a 5D-dráhy nejsou graficky simulovány</li> <li>Pro simulaci zadat osu vřetena stejnou jako v BLK-FORM</li> </ul>		
KOREKCE RADIUSU NENÍ DEFINOVÁNA	Zadat korekci poloměru RR nebo RL v podprogramu k cyklu 14 OBRYS		
ZAOBLENÍ NENÍ DOVOLENO	Správně zadat tangenciálně se napojující kružnici a kružnici zaoblení		
RÁDIUS ZAOBLENÍ PŘÍLIŠ VELKÝ	Kružnice zaoblení se musí vejít mezi dva prvky obrysu		
TLAČÍTKO BEZ FUNKCE	Toto hlášení se objeví po stisku kláves bez funkčního významu		
DOTYKOVÝ PALEC V KONTAKTU	Předpolohovat dotykový hrot před prvním snímáním, aniž by zavadil o obrobek		
ZKALIBROVAT DOTYKOVOU SONDU	<ul> <li>Znovu zkalibrovat TT, strojní parametry pro TT byly změněny</li> <li>Změněné strojní parametry pro měřicí dotykovou sondu: znovu zkalibrovat měřicí dotykovou sondu</li> </ul>		
DOTYKOVÁ SONDA NENÍ PŘIPRAVENA	<ul> <li>Nastavit vysílací a přijímací okénko (TS 630) na přijímací jednotce</li> <li>Otestovat dotykovou sondu na připravenost k provozu</li> </ul>		
PROGRAM START NENÍ DEFINOVÁN	<ul> <li>V programu začínat pouze blokem TOOL DEF</li> <li>Po přerušení nestartovat program znovu s navazující kruhovou dráhou nebo převzetím pólu</li> </ul>		
CHYBÍ POSUV	<ul> <li>Zadat posuv pro polohovací blok</li> <li>Znovu zadat v každém bloku FMAX</li> </ul>		
CHYBNÉ ZNAMÉNKO	Zadat znaménko pro parametr cyklu podle přepisu		
RADIUS NÁSTROJE PŘÍLIŠ VELKÝ	Zvolit poloměr nástroje tak, aby ■ ležel uvnitř předepsaných mezí ■ se daly vypočítat a obrobit prvky obrysu		
DOBĚHLA ŽIVOTNOST NÁSTROJE	TIME1 nebo TIME2 z TOOL.T byl překročen, v tabulce nástrojů nebyl nadefinován žádný sesterský nástroj		
CHYBÍ REF. ÚHLU	<ul> <li>Jednoznačně definovat kruhové dráhy a koncové body</li> <li>Zadání polárních souřadnic: správně definovat polární souřadnice úhlu</li> </ul>		
VRSTVENÍ PODPR. PŘEKROČENO	<ul> <li>Zakončit podprogram s LBL0</li> <li>Pro podprogramy zadat CALL LBL bez REP</li> <li>Pro opakování části programu zadat v CALL LBL počet opakování (REP)</li> <li>Podprogramy nesmějí vyvolávat sami sebe</li> <li>Podprogramy vnořit maximálně 8-krát</li> <li>Hlavní programy jako podprogramy vnořit maximálně 4-krát</li> </ul>		

# TNC-chybová hlášení při digitalizaci

SOUŘADNICE PROGRAMOVANÁ DVAKRÁT	<b>DVAKRÁT</b> Pro souřadnice startovacího bodu (cyklus VRSTEVNICE) naprogramovat dvě různé osy		
START.POLOHA CHYBNÁ	Souřadnice startovacího bodu pro cyklus VRSTEVNICE naprogramovat tak, že leží uvnitř PRACOVNÍho ROZSAHu		
BOD DOTYKU NENÍ DOSAŽITELNÝ	<ul> <li>Dotykový hrot nesmí být před dosažením PRACOVNÍho ROZSAHu vychýlen</li> <li>Dotykový hrot musí být vychýlen v PRACOVNÍm ROZSAHu</li> </ul>		
PRACOVNÍ ROZSAH PŘEKROČEN	Zadat PRACOVNÍ ROZSAH pro celý 3D-tvar		
PRAC.ROZSAH CHYBNĚ DEFINOVÁN	<ul> <li>Zadat MIN-souřadnice menší než odpovídající MAX-souřadnice</li> <li>Definovat PRACOVNÍ ROZSAH uvnitř omezení softwarovými koncovými spínači</li> <li>Nadefinovat PRACOVNÍ ROZSAH pro cykly MEANDR a VRSTEVNICE</li> </ul>		
OTÁČENÍ NENÍ DOVOLENO	Zrušit přepočty souřadnic před digitalizací		
CHYBNĚ DEFINOVANÁ ROVINA	Nadefinovat jinak souřadnice startovacího bodu osy dotykového hrotu (cyklus VRSTEVNICE)		
CHYBNÉ ZADÁNÍ V MP6322	Zkontrolujte hodnoty ve strojních parametrech 6322.0 až 6322.2		
PROGRAMOVANÁ CHYBNÁ SOUŘADNICE	<ul> <li>Zadat kalibrovanou osu dotykové sondy v cyklu PRACOVNÍ</li> <li>ROZSAH</li> <li>Zadat správnou úhlovou osu v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH</li> <li>Neprogramovat dvakrát osy v cyklu PRACOVNÍ ROZSAH</li> </ul>		
NEDOVOLENÝ FAKTOR ZMĚNY MĚŘÍTKA	Zrušit přepočty souřadnic před zahájením digitalizace		
ZRCADLENÍ NENÍ DOVOLENO	Zrušit přepočty souřadnic před zahájením digitalizace		
DOTYKOVÝ PALEC V KONTAKTU	Předpolohovat dotykovou sondu tak, aby nebyla vychýlena mimo PRACOVNÍ ROZSAH		
DOTYKOVÁ SONDA NENÍ PŘIPRAVENA	<ul> <li>Nastavit vysílací a přijímací okénko (TS 630) na přijímací jednotce</li> <li>Přezkoušet dotykovou sondu na provozuschopnost baterií</li> <li>Dotykovou sondu nelze uvolnit</li> <li>Měřicí dotyková sonda –jedna nebo více os měřicí dotykové sondy jsou poškozeny: uvědomte servisní firmu</li> </ul>		
VYMĚNIT BATERII DOTYKOVÉ SONDY	<ul> <li>Vyměnit baterii ve snímací hlavě (TS 630)</li> <li>Hlášení je vypsáno na konci řádku</li> </ul>		
ČASOVÉ OHRANIČENÍ PŘEKROČENO	Vzájemně odladit ČASOVÉ OHRANIČENÍ a 3D-povrch (cyklus VRSTEVNICE)		
PŘÍLIŠ MNOHO BODŮ	PNT-soubor smí obsahovat maximálně 893 bodů; znovu sejmout rozsah digitalizace, případně s větší roztečí bodů		

#### **SYMBOLY**

3D-korekce 66 delta hodnoty 67 tvary nástrojů 66
3D-zobrazení 246
3D-dotyková sonda kalibrace měřicí 261 spínací 259
Měření během chodu programu 268

#### Α

Adresář 32 Automatické měření nástroje 68 délka nástroje 71 kalibrace TT 120 70 zadání 116

#### В

Blok měnit 43 smazat 43 vložit 43

#### С

Cesta 32 Chod programu libovolný vstup do programu 254 pokračování po přerušení 253 provedení 251 přehled 251 přeskočení bloků 256 přerušení 252 Cyklus definice 130 skupiny 130 vyvolání 131 Časová prodleva 205 Číslo klíče 289 Číslo nástroje 55 Číslo option 289 Číslo software 289 Čtení systémových dat 230

#### D

Data nástroie delta hodnota 56 vyvolání 61 zadání do programu 56 zadání do tabulky 57 Datové rozhraní přiřadit 291 zřízení 290 Datové rozhraní zapojení konektoru 313 Definice neobrobeného polotovaru 40 Délka nástroje 55 Dialog 42 Digitalizace definice praovního rozsahu 273 po meandru 277 po řádku 281 po vrstevnicích 279 programování digitalizačních cyklů 273 s rotačními osami 283 tabulky bodů 275 Digitalizovaná data obrobení 185. 285 Dokončování dna 173 Dokončování kruhových čepů 152 Dokončování pravoúhlých čepů 148 Dokončování stěn 174 Dráhově optimální pojíždění rotačními osami: M126 126 Dráhové pohvby Volné programovnání obrysů FK. Viz FK-programování Polární souřadnice 96 kruhová dráha okolo CC 97 kruhová dráha s

tangenciálním připojením 98 přehled 96 přímka 97 Dráhové pohyby

> pravoúhlé souřadnice 86 kruhová dráha okolo středu kruhu 89 kruhová dráha s definovaným poloměrem 90 kruhová dráha s tangenciálním připojením 91 přehled 86 přímka 87

#### E

Elipsa 236

#### F

Faktor měřítka 198 Faktor posuvu 123 Faktor posuvu pro zápichy: M103 123 FK-programování zahájení dialogu 103 grafika 102 konverze FK-programu 109 kruhové dráhy 104 pomocné body 106 přímky 104 relativní vztahy 107 uzavřené obrysy 109 základy 102 Frézování kruhové drážky 157 Frézování drážek 154 kývavé 155 Frézování drážky 155

#### G

Generování L-bloku, 295 Generování L-bloku, 295

# Index

při programování 44 zvětšení výřezu 45 Grafika pohledy 244 zvětšení výřezu 246 Grafická simulace 248

#### Н

Grafika

Hlavní osy 27 Hluboké vrtání 133 Horní pohled 245

#### CH

Chybová hlášení při digitalizaci 321 při programování 318 při testu programu a chodu programu 319 výpis 227

#### I.

Interpolace po šroubovici 98

#### J

Jméno nástroje 55 Jméno programu. *Viz* správa souborů: Jména souborů

#### К

Kapesní kalkulátor 50 Klávesnice 4 Nastavení vztažného bodu bez 3D-dotykové sondy 16 s 3D-dotykovou sondou 263 přes díry 265 roh jako vztažný bod 264 střed kruhu jako vztažný bod 264 v libovolné ose 263

Kompenzace šikmé polohy obrobku 262

Konstantní dráhová rychlost: M90 119 Korekce nástroje délka 62 poloměr 63 třírozměrná 66 Korekce poloměru nástroje 63 obrábění rohů 65 vnější rohy 65 vnitřní rohv 65 zadání 64 Koule 240 Kruhová kapsa dokončování 151 hrubování 149 Křivka obrysu 174

Look ahead 124

#### Μ

Malé stupně obrysu: M97 122 Měření obrobku 266 MOD-funkce opustit 289 změnit 289 zvolit 288

#### Ν

Najetí na obrys 80 Naklápění roviny obrábění cyklus 200 příručka 202 ručně 17

#### 0

Obrábění malých stupňů obrysu 122 Obrazovka 3 Obrysové cykly. *Viz* SL-cykly Omezení rozsahu pojezdu 295 Opakování části programu odkazy pro programování 209 programování 210 vyvolat 210 způsob práce 209 Opětné najetí na obrys 256 Opuštění obrysu 80 Orientace vřetena 206 Osově specifický faktor měřítka 199 Otáčení 197 Otáčení 197 Otáčky vřetena zadání 16, 54 změna 16 Otevřené rohy obrysu: M98 123

#### Ρ

Pevné strojní souřadnice: M91/M92 117 Pevný disk 31 Plášť válce 175 Plný kruh 89 Plošná normála 66 Podprogram odkazy pro programování 208 postup práce 208 programování 209 vyvolání 209 Pohyby nástroje programování 42 přehled 76 zadání 56 Pojíždění strojními osami krokově 15 s externími směrovými tlačítky 13 s ručním kolečkem 14 Polární souřadnice definice pólu 28 základy 28 Polohování s ručním zadáním 22 Polohy obrobku absolutní 29

inkrementální 29 relativní 29 Poloměr nástroje 56 Popisný dialog 42 Posunutí nulového bodu s tabulkami nulových bodů 194 v programu 193 Posuv u rotačních os: M116 125 změnit 16 Pravidlená plocha 189 Pravoúhlá kapsa dokončování 146 hrubování 145 Program členění 45 editace 43 otevření 41 struktura 40 Programovací grafika 44 Programování s parametry. Viz Programování s Q-parametry Programování s Q-parametry odkazy pro programování 220 přídavné funkce 227 rozhodování když/pak 225 úhlové funkce 224 zadání vzorce 232 základní matematické funkce 222 Proložení polohováním ručním kolečkem 125 Protokolování změřených hodnot 259 Provozní režimy 4 Předběh bloků 254 základy 77 kruhy a kruhové oblouky 78 předpolohování 79 Přejetí referenční bodů 12 Přepočet souřadnic Přehled 192 Přerušení obrábění 252

Přídavná funkce M pro laserové obráběcí stroje 128 Přídavné funkce pro dráhové poměrv 119 pro laserové obráběcí stroje 128 pro rotační osy 125 pro řízení chodu programu 117 pro vřeteno 117 pro zadání souřadnic 117 zadání 116 Přídavné osv 27 Příslušenství 10

#### Q

Q-parametry formátovaný výpis 228 kontrola 226 neformátovaný výpis 228 předání hodnot do PLC 231 předobsazené 235

#### R

Rastr bodů na kruhu 162 na přímkách 163 přehled 161 Rotační osa pojíždět dráhově optimálně 126 redukovat indikaci 126 Roztečná kružnice 162 Rozdělení obrazovky 3 Rychloposuv 54 Rychlost datového přenosu 290 Řádkování 187 Řezání laserem, přídavné funkce 128 Řezání závitu s vyrovnávací hlavou 139 bez vyrovnávací hlavy 140 Řezání závitu 141

# S

Skupina součástí 221 SL-cykly cyklus obrysu 169 data obrysu 171 dokončování dna 173 dokončování stěn 174 předvrtání 172 přehled 167 překryté obrysy 169 vyhrubování 172 Snímací cykly 258 Soubory HELP 296 Správa programů. Viz správa souborů Správa souborů iméno souboru 31 konverze souboru 39 kopírování souboru 37 kopírování tabulek 37 ochrana souboru 39 označení souborů 38 přejmenování souboru 37 přepsání souborů 39 rozšířené funkce 36 typ souboru 31 volba jednotky 33, 36 volba souboru 34. 36 vvvolání 32 zobrazení typu souboru 37 Adresář kopírování 37 mazání 37 volba 33, 36 založení 34 Status souborů 33

Stavové indikace přídavné 7 všeobecně 6 Strojní parametry pro externí přenos dat 301 pro TNC-indikace a TNC-editor 304 pro 3D-dotykové sondy 302 Střed kruhu CC 88 Šroubovice 98

#### Т

Tabulka míst 60 Tabulka nástrojů editace 59 editační funkce 59 možnosti zadání 57 opuštění 59 volba 59 Tabulka palet 51 Technické informace 316 Test programu do určitého bloku 250 provedení 250 přehled 249 Textový soubor editační funkce 47 funkce promazání 48 hledání části textu 49 otevření 47 opuštění 47 TNC 426 2 Trigonometrie 224

#### U

Úhlové funkce 224 Univerzální vrtání 137 Uživatelské parametry specifické pro stroj 292 všeobecné 300 pro externí přenos dat 301 pro obrábění a chod programu 310 pro TNC-indikaci, TNCeditor 305 pro 3D-dotykové sondy a digitalizaci 302

#### V

Válec 238 Vložení komentářů 46 Vnoření 211 Volba indikace polohy 294 Volba jednotek rozměrů 41 Volba programovacího jazyka pro \$MDI 295 Volba systému rozměrů 294 Volba vztažného bodu 30 Vrtací cykly 132 Vrtání 134 Vyhrubování. viz SL-cykly: hrubování Výměna nástroje 61 automatická 61 Výpočet se závorkami 232 Vystružování 135 Vyvolání programu jako podprogram 210 libovolný program přes cyklus 205 Vztažný systém 27

#### Ζ

Základy 26 Zálohování dat 31 Zaobelní rohů 92 Zapnutí 12 Zjištění času obrábění 248 Zkosení 87 Zobrazení času obrábění 297 Zobrazení HELP souborů 296 Zobrazení neobrobeného polotovaru v pracovním prostoru 292 Zobrazení ve 3 rovinách 245 Zrcadlení 196

М	Význam M-funkce Účinná v bloku na	začátku	konci	Strana
M00	STOP chodu programu/STOP vřetena/VYPNOUT chladicí kapalinu		-	117
M02	STOP chodu programu/STOP vřetena/VYP chlazení/popř. smazat stavovou indikaci (zavísí na strojním parametru)/návrat k bloku 1			117
M03	START otáčení vřetena ve směru pohybu hodinových ručiček			
M04	START otáčení vřetena proti směru pohybu hodinových ručiček			
M05	STOP otáčení vřetena			117
M06	Výměna nástroje/STOP chodu programu (závisí na strojním parametru)/STOP vřetena			117
M08 M09	ZAPNOUT chladicí kapalinu VYPNOUT chladicí kapalinu	-		117
M13	START vřetena ve směru hodinových ručiček/ZAPNOUT chlazení			
M14	START vřetena proti směru hodinových ručiček/ZAPNOUT chlazení			117
M30	Stejná funkce jako M02			117
M89	Volná přídavná funkce <b>nebo</b>			
	vyvolání cyklu, modálně účinná (závisí na strojním parametru)			205
M90	Jen v režimu s vlečnou chybou: konstantní dráhová rychlost na rozích			119
M91	V polohovém bloku: souřadnice se vztahují k nulovému bodu stroje			117
M92	V polohovém bloku: souřadnice se vztahují k poloze, definované	_		447
N404	vyrobcem, napr. k polože pro vymenu nastroje	<u> </u>		100
M94	Redukce Indikace rotachi osy na hodnoty pod 360		_	126
IVI97	Ubrabeni malyon stupnu obrysu			122
10198	Dine obrobeni otevrených obrýsu		<u> </u>	123
M99	Blokove vyvolani cyklu	_		205
M101 M102	Zrušení M101	<u> </u>		61
M103	Redukce posuvu při ponoření na faktor F (procentní hodnoty)			123
M105	Provádět obrábění s prvním kv-faktorem			
M106	Provádět obrábění s druhým kv-faktorem			313
M107	Chybové hlášení u sesterských nástrojů s potlačením přídavku Zrušení M107			61
M100	Konstantní dráhová rychlost na břitu nástroje u kruhových oblouků		-	01
101103	(zvýšení a redukce posuvu)			
M110	Konstantní dráhová rychlost na břitu nástroje u kruhových oblouků			
	(pouze redukce posuvu)			
M111	Zrušení M109/M110			124
M112	Automatické vložení kružnice zaoblení na netangenciálních přímkových přechodech;			
	zadat toleranci odchylky obrysu přes T			
M113	Zrušení M112			120
M114	Autom. korekce geometrie stroje při práci s naklápěcími osami			
M115	Zrušení M114			127
M116	Posuv u rotačních os v mm/min			125
M118	Překrytí polohování ručním kolečkem během chodu programu			125
M120	Předvýpočet obrysu s korekcí poloměru (LOOK AHEAD)			124
M124	Vypuštění bodů při výpočtu kružnice zaoblení s M112			121
M126	Dráhově optimalizované pojíždění rotačními osami			
M127				126
M200	Rezani laserem: primy vystup programovaného napěti			
IVI201	nezani iaserem: vystup napeti jako tunkce drany Ďozání losorom: výrtup napětí jako funkce rychlosti			
M202	nezani jasereni. vystup napětí jako tunkce rychlosti Řezání laserem: výstup napětí jako funkce času (rampa)			
M203	Řezání laserem: výstup napětí jako funkce času (nulls)			128

# HEIDENHAIN

**DR. JOHANNES HEIDENHAIN GmbH** 

Dr.-Johannes-Heidenhain-Straße 5 **83301 Traunreut, Germany** @ +49 (8669) 31-0 [AX] +49 (8669) 5061 E-Mail: info@heidenhain.de

Technical supportFax+49 (8669) 31-1000E-Mail: service@heidenhain.deMeasuring systemsPay +49 (8669) 31-3104E-Mail: service.ms-support@heidenhain.deTNC supportPay +49 (8669) 31-3101E-Mail: service.nc-support@heidenhain.deNC programming+49 (8669) 31-3103E-Mail: service.nc-pgm@heidenhain.dePLC programming+49 (8669) 31-3102E-Mail: service.plc@heidenhain.deLathe controlsP +49 (7 11) 952803-0E-Mail: service.hsf@heidenhain.de

www.heidenhain.de