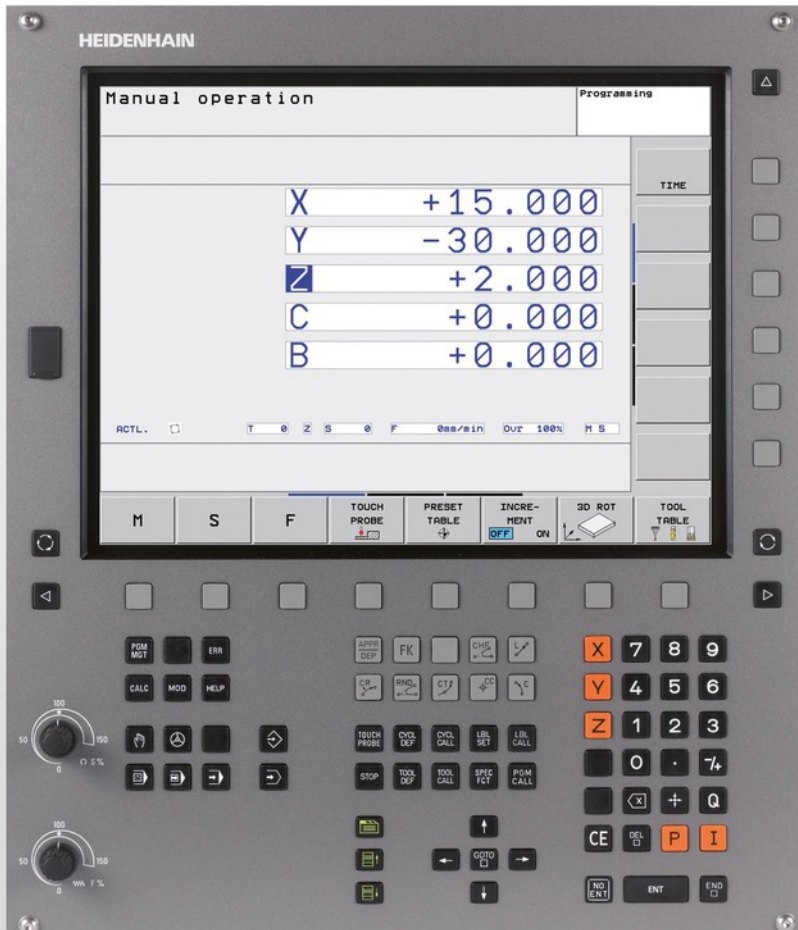




HEIDENHAIN



TNC 620

HEIDENHAINi
lihtteksti dialoogi
kasutusjuhend

NC-tarkvara
340560-04
340561-04
340564-04

Eesti (et)
9/2014

TNC juhtseadised

Juhtseadised kuvariekraanil

Klahv	Funktsioon
	Ekraanijaotuse valimine
	Ekraanipildi ümberlülitamine töötlus- ja programmeerimisrežiimi vahel
	Funktsiooniklahvid: funktsiooni valimine ekraanil
  	Funktsiooniklahviribade ümberlülitamine

Töötlusrežiimid

Klahv	Funktsioon
	Käsitsirežiim
	Elektrooniline seaderatas
	Käsitsi sisestusega positsioneerimine
	Programmikäik üksiklause
	Programmikäik lausejada

Programmeerimisrežiimid

Klahv	Funktsioon
	Programmeerimine
	Programmitest

Programmide/failide haldamine, TNC-funktsioonid

Klahv	Funktsioon
	Programmide/failide valimine ja kustutamine, väline andmete ülekandmine
	Programmi kutse defineerimine, nullpunkti- ja punkt tabelite valimine
	MOD-funktsiooni valimine
	Abitekstide kuvamine NC-veateadete korral, TNC juhendi käivitamine
	Kõigi kehtivate veateadete kuvamine
	Kalkulaatori esiletõstmine

Navigeerimisklahvid

Klahv	Funktsioon
 	Kursorivälja nihutamine
	Lausete, tsüklite ja parameetrfunktsioonide otsevalimine

Ettenihke ja spindli pöörete potentsiomeetrid

Ettenihke	Spindli pöörlemissagedus
	

Tsüklid, alamprogrammid ja programmiosade kordused

Klahv	Funktsioon
	Anduri tsüklite defineerimine
 	Tsüklite defineerimine ja kutsumine
 	Alamprogrammide ja programmiosade korduste sisestamine ja kutsumine
	Programmi peatamise sisestamine programmi

Tööriistade andmed

Klahv	Funktsioon
	Tööriistaandmete defineerimine programmis
	Tööriistaandmete käivitamine

Trajektooride programmeerimine

Klahv	Funktsioon
	Kontuurile liikumine/lahkumine
	Vaba kontuuriprogrammeerimine FK
	Sirge
	Ringi keskpunkt/poolus polaarkoordinaatide korral
	Ringtrajektor ümber ringi keskpunkti
	Ringtrajektor raadiusega
	Ringtrajektor tangentsiaalse ühendusega
 	Faas/nurgaümardused

Erifunktsioonid

Klahv	Funktsioon
	Erifunktsioonide kuvamine
	Järgmise saki valimine blankettides
 	Dialoogiväli või nupp edasi/tagasi

Koordinaattelgede ja arvude sisestamine, redigeerimine

Klahv	Funktsioon
 	Koordinaattelgede valimine või programmi sisestamine
 	Numbrid
 	Kümneandkoma/märgi muutmine
 	Polaarkoordinaatide sisestamine / inkrementaalväärtused
	Q-parameetrite programmeerimine / Q-parameetrite olek
	Tegelik asend, väärtuste ülevõtmine kalkulaatorist
	Dialoogiküsimustest möödumine ja sõnade kustutamine
	Sisestamise lõpetamine ja dialoogi jätkamine
	Lause lõpetamine, sisestamise lõpetamine
	Sisestatud arvvaartuste lähtestamine või TNC-veateate kustutamine
	Dialoogi katkestamine, programmiosa kustutamine

Põhialused

Käesoleva kasutusjuhendi kohta

Järgnevalt on toodud nimekiri käesolevas kasutusjuhendis kasutatavatest juhissümbolitest



See sümbol näitab Teile, et kirjeldatud funktsiooni puhul tuleb järgida spetsiaalseid juhiseid.



See sümbol näitab Teile, et kirjeldatud funktsiooni kasutamisel esineb üks või mitu järgnevalt loetletud ohtudest:

- ohud detailile
- ohud hoidepeale
- ohud tööriistale
- ohud masinale
- ohud kasutajale



See sümbol osutab võimalikule ohtlikule olukorrale, mille eiramine võib põhjustada väiksemaid vigastusi.



See sümbol näitab Teile, et kirjeldatud funktsiooni peab seadme tootja kohandama. Seetõttu võib nimetatud funktsioon toimida erinevatel masinatel erinevalt.



See sümbol näitab Teile, et Te leiate funktsiooni detailsed kirjeldused ühest teisest kasutusjuhendist.

Kas soovite muudatust või avastasite veakuradi?

Me püüame oma dokumentatsiooni Teie jaoks pidevalt paremaks muuta. Palume meid seejuures aidata ja edastada oma muutmissoovid järgmisel e-posti aadressil: tnc-userdoc@heidenhain.de.

TNC tüüp, tarkvara ja funktsioonid

Käesolev kasutusjuhend kirjeldab funktsioone, mis on TNC-des saadaval alates järgmistest NC-tarkvaraversioonidest.

TNC tüüp	NC tarkvara nr
TNC 620	340560-04
TNC 620 E	340561-04
TNC 620 Juhtarvuti	340564-04

E tähistab TNC eksportversiooni. TNC eksportversioonidele kehtib järgmine piirang:

- Sirgjooneline liikumine samaaegselt kuni 4 teljel

Seadme tootja sobitab TNC rakendusulatuse vastava seadmega selle parameetrite kaudu. Seetõttu kirjeldatakse selles kasutusjuhendis ka neid funktsioone, mis ei ole kõigi TNC tüüpide korral saadaval.

TNC-funktsioonid, mis ei ole iga seadme tüübi korral saadaval, on näiteks:

- Tööriista mõõtmine TT-ga

Seadme funktsioonide tegeliku ulatuse küsimustes võtke ühendust seadme tootjaga.

Paljud seadme tootjad ja HEIDENHAIN pakuvad TNC jaoks programmeerimiskursusi. TNC funktsioonide põhjalikuks tundmaõppimiseks on soovitatav nendel kursustel osaleda.



Tsüklite programmeerimise kasutusjuhend:

Kõiki tsüklite (kontaktanduri tsüklite ja töötlustsüklite) funktsioone on kirjeldatud eraldi tsüklite programmeerimise kasutusjuhendis. Nimetatud kasutusjuhendiga tutvumiseks pöörduge HEIDENHAINi poole. ID: 679295-xx

Tarkvaravariandid

TNC 620-I on mitmesuguseid tarkvaravariante, mida saab aktiveerida seadme tootja. Iga variant on eraldi aktiveeritav ja see sisaldab järgmisi funktsioone:

Riistvaravariandid

- 1. Lisatelg 4 teljele ja spindlitele
- 2. Lisatelg 5 teljele ja spindlitele

Tarkvarasuvand 1 (suvandi number 08)

Pöördlaud-töötlemine	■ Kontuuride programmeerimine silinderpinnale
	■ Ettenihe mm/min

Koordinaatide ümberarvutused	■ Töötlustasandi kallutamine

Interpoleerimine	■ Ringjoon 3 teljel pööratud töötlustasandi korral (ruumiline)

Tarkvarasuvand 2 (suvandi number 09)

3D-töötlemine	■ Eriti sujuv liikumise juhtimine
	■ 3D tööriistakorrekatuur pinnanormaali vektori kaudu
	■ Kaldlõikepea asendi muutmine elektroonilise seaderattaga programmi töö ajal; tööriista tipu asend jääb muutumatuks (TCPM = Tool Center Point Management)
	■ Tööriista hoidmine kontuuriga risti
	■ Tööriista raadiuse korrektuur liikumise ja tööriista suunaga risti

Interpoleerimine	■ Sirge 5 teljel (ekspordiks on vaja luba)

Tarkvarasuvand Touch probe function (suvandi number 17)

Kontaktanduri tsükliid	■ Tööriista viltuse asendi kompenseerimine käsitsirežiimis
	■ Tööriista viltuse asendi kompenseerimine automaatrežiimis
	■ Tugipunkti määramine käsitsirežiimis
	■ Tugipunkti määramine automaatrežiimis
	■ Toorikute automaatne mõõtmine
	■ Tööriistade automaatne mõõtmine

HEIDENHAIN DNC (variandi number 18)

- Suhtlemine väliste PC-rakendustega COM-komponentide kaudu

Tarkvarasuvand Advanced programming features (suvandi number 19)

Vaba kontuuriprogrammeerimine FK	■ HEIDENHAINi lihttekstdialoogis koos graafilise toega arvjuhtimisprogrammide mittevastavalt mõõtmestatud detailide

Tarkvarasuvand Advanced programming features (suvandi number 19)

Töötlustsüklid	■ Sügavpuurimine, hõõritsemine, sisetseimine, süvistamine, tsentreerimine (tsüklid 201 - 205, 208, 240, 241) ■ Sise- ja väliskeermete freesimine (tsüklid 262 - 265, 267) ■ Ristküliku- ja ringikujuliste taskute ja tappide peentöötlamine (tsüklid 212 - 215, 251- 257) ■ Tasaste ja mittetäisnurksete pindade reakaupa freesimine (tsüklid 230 - 232) ■ Sirgete ja ringikujuliste soonte töötlemine (tsüklid 210, 211, 253, 254) ■ Punktmustrid ringjoontel ja sirgetel (tsüklid 220, 221) ■ Kontuurijada, kontuuritasku – ka paralleelsete kontuuridega (tsüklid 20 - 25) ■ Võib integreerida tootjatsükleid (seadme tootja poolt loodud tsüklid)

Tarkvarasuvand Advanced graphic features (suvandi number 20)

Test- ja töötusgraafika	■ Pealtvaade ■ Kolmetasandiline kujutis ■ 3D-kujutis

Tarkvarasuvand 3 (suvandi number 21)

Tööriistakorrekatuur	■ M120: Raadiusekorrektuuriga kontuuri ettearvutamine kuni 99 lause ulatuses (LOOK AHEAD)
3D-töötlemine	■ M118: Ülekate seaderatta positsioneerimisel programmikäigu ajal

Tarkvarasuvand Pallet management (suvandi number 22)

- Paletihaldus

Ekraanisamm (suvandi number 23)

Sisestustäpsus ja näidusamm	■ Lineaarteljed kuni 0,01µm ■ Nurkteljed kuni 0,00001°

Tarkvarasuvand Täiendavad dialoogikeeled (suvandi number 41)

Täiendavad dialoogikeeled	■ sloveeni ■ norra ■ slovaki ■ läti ■ korea ■ eesti ■ türgi ■ rumeenia ■ leedu

Tarkvarasuvand KinematicsOpt (suvandi number 48)

Anduri tsüklid seadme kinemaatika automaatseks kontrollimiseks ja optimeerimiseks	■ Aktiivse kinemaatika salvestamine/taastamine ■ Aktiivse kinemaatika kontrollimine ■ Aktiivse kinemaatika optimeerimine

Tarkvarasuvand Cross Talk Compensation (CTC)(suvandi number 141)

Teljesidestuste kompenseerimine	■	Dünaamikast põhjustatud positsioonihälvete leidmine telgede kiirendustest
	■	TCP kompenseerimine

Tarkvarasuvand Position Adaptive Control PAC (suvandi number 142)

Reguleerimisparameetrite kohandamine	■	Reguleerimisparameetrite kohandamine olenevalt telgede asendist töötlemisruumis
	■	Reguleerimisparameetrite kohandamine olenevalt ühe telje kiirusest või kiirendusest

Tarkvarasuvand Load Adaptive Control LAC (suvandi number 143)

Reguleerimisparameetrite dünaamiline kohandamine	■	Tooriku massi ja hõõrdejõudude automaatne määramine
	■	Töötlemise ajal adaptiivse eeljuhtimisparameetri pidev kohandamine vastavalt tooriku tegelikule massile

Tarkvarasuvand Active Chatter Control ACC (suvandi number 145)

Täisautomaatne funktsioon täkete vältimiseks töötamise ajal

Arendustegevuse seis (uuendamiskontingent)

Lisaks tarkvaraversioonidele hallatakse TNC-tarkvara olulisi edasiarendusi tarkvarafunktsioonide kaudu, nn Feature Content Level (ingl. k. arendustegevuse seis). TNC tarkvarauuenduse kättesaamisel ei ole FCL-iga seotud funktsioonid kättesaadavad.



Kui te omandate uue seadme, siis on ilma täiendavate kuludeta Teie käsutuses kõik täiendusfunktsioonid.

Uuendamisfunktsioonid on kasutusjuhendis tähistatud **FCL n**, kusjuures **n** tähistab arendusversiooni jooksvat numbrit.

FCL-funktsioonide kasutamiseks peate soetama vastava tasulise koodi. Selleks pöörduge seadme tootja või HEIDENHAINi poole.

Ettenähtud kasutuskohad

TNC vastab standardi EN 55022 järgi klassile A ning on põhiliselt ettenähtud kasutamiseks tööstusettevõtetes.

Õigusalane märkus

See toode kasutab avatud lähtekoodiga tarkvara. Lisainfot leiate juhtsüsteemist

- ▶ töörežiimi salvestamine/redigeerimine alt
- ▶ MOD-funktsioon
- ▶ Funktsiooniklahv LITSENTSI JUHISED

Uued funktsioonid

Uued funktsioonid 34056x-02

Aktiivset tööriistatelt suunda saab nüüd käsitsirežiimis ja seaderatta ülekattumise ajal aktiveerida kui virtuaalset tööriistatelt "Seaderattaga positsioneerimise ülekattumine programmi täitmise ajal: M118 (tarkvarasuvand Miscellaneous functions)", Lehekülg 322

Tabelitesse saab nüüd kirjutada ja sealt lugeda vabalt defineeritavate tabelite puhul ("Vabalt defineeritavad tabelid", Lehekülg 346).

Uus kontaktanduri tsükkel 484 kaablita kontaktanduri TT 449 kalibreerimiseks (vt kasutusjuhendit Tsüklid)

Toetab uusi seaderattaid HR 520 ja HR 550 FS ("Nihutamine elektrooniliste seaderatastega", Lehekülg 408).

Uus töötlustsükkel 225 Graveerimine (vt kasutusjuhendit Tsüklite programmeerimine)

Uus tarkvarasuvand Aktiivne vibratsiooni summutamine ACC ("Aktiivne vibratsiooni summutamine ACC (tarkvarasuvand)", Lehekülg 333).

Uus käsitsi mõõtmistsükkel "Telje kese tugipunktina" ("Telje kese tugipunktina", Lehekülg 446).

Uus nurkade ümardamise funktsioon ("Nurkade ümardamine: M197", Lehekülg 328).

Juurdepääsu TNC-le saab nüüd tõkestada MOD-funktsiooniga ("Väline juurdepääs").

Muudetud funktsioonid 34056x-02

Tööriistatabelis suurendati maksimaalset märkide arvu väljadel NAME ja DOC 16-lt 32-le ("Tööriista andmete sisestamine tabelisse", Lehekülg 148).

Tööriistatabelit täiendati veergudega ACC ("Tööriista andmete sisestamine tabelisse", Lehekülg 148).

Käsitsi mõõtmistsükli teostamine ja positsioneerimine on tehtud paremaks ("3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function)", Lehekülg 427).

Funktsiooniga PREDEF saab nüüd tsüklites võtta tsükli parameetrisse üle ka eelnevalt defineeritud väärtusi (vt kasutusjuhendit Tsüklite programmeerimine).

Tsüklites KinematicsOpt kasutatakse nüüd uut optimeerimisalgoritmi (vt kasutusjuhendit Tsüklite programmeerimine).

Tsüklis 257 Ümartapi freesimine on nüüd parameeter, millega saab määrata lähenemispositsiooni tapil (vt kasutusjuhendit Tsüklite programmeerimine).

Tsüklis 256 Nelinurktapp on nüüd parameeter, millega saab määrata lähenemispositsiooni tapil (vt kasutusjuhendit Tsüklite programmeerimine).

Käsitsi mõõtmistsükliga "Põhipööramine" saab nüüd tooriku viltust asendit kompenseerida ka aluse pööramise abil ("Detaili viltuse asendi kompenseerimine töölaua pööramisega", Lehekülg 440)



Sisukord

1	TNC 620 käsitlemise esimesed sammud.....	45
2	Sissejuhatus.....	67
3	Programmeerimine: alused, failihaldus.....	83
4	Programmeerimine: programmeerimisabi.....	119
5	Programmeerimine: tööriistad.....	143
6	Programmeerimine: kontuuride programmeerimine.....	171
7	Programmeerimine: alamprogrammid ja programmiosade kordused.....	223
8	Programmeerimine: Q-parameetrid.....	239
9	Programmeerimine: lisafunktsioonid.....	309
10	Programmeerimine: erifunktsioonid.....	329
11	Programmeerimine: mitme teljega töötlus.....	353
12	Programmeerimine: paletihaldus.....	397
13	Käsitsirežiim ja seadistamine.....	403
14	Käsitsi sisestusega positsioneerimine.....	457
15	Programmitest ja programmikäik.....	463
16	MOD-funktsioonid.....	489
17	Tabelid ja ülevaated.....	511

1	TNC 620 käsitlemise esimesed sammud.....	45
1.1	Ülevaade.....	46
1.2	Masina sisselülitamine.....	46
	Voolukatkestuse kinnitamine ja võrdluspunktile liikumine.....	46
1.3	Esimese osa programmeerimine.....	47
	Õige režiimi valimine.....	47
	TNC kõige olulisemad juhtseadised.....	47
	Uue programmi avamine/failihaldus.....	48
	Tooriku defineerimine.....	49
	Programmi ehitus.....	50
	Lihtsa kontuuri programmeerimine.....	51
	Tsükliprogrammi koostamine.....	54
1.4	Esimese osa graafiline testimine (tarkvarasuvand Advanced graphic features).....	57
	Õige töörežiimi valimine.....	57
	Tööriistatabeli valimine programmi-testiks.....	57
	Valida programm, mida soovitakse testida.....	58
	Ekraani jaotuse ja vaate valimine.....	58
	Programm-testi käivitamine.....	59
1.5	Tööriistade seadistamine.....	60
	Õige töörežiimi valimine.....	60
	Tööriistade ettevalmistamine ja mõõtmine.....	60
	Tööriistatabel TOOL.T.....	61
	Kohatabel TOOL_P.TCH.....	62
1.6	Detaili seadistamine.....	63
	Õige töörežiimi valimine.....	63
	Tooriku kinnitamine.....	63
	Detaili seadistamine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function).....	64
	Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function).....	65
1.7	Esimese programmi töötlemine.....	66
	Õige töörežiimi valimine.....	66
	Valida programm, mida soovitakse töödelda.....	66
	Programmi käivitamine.....	66

2	Sissejuhatus.....	67
2.1	TNC 620.....	68
	HEIDENHAINi lihtteksti dialoog ja DIN/ISO.....	68
	Ühilduvus.....	68
2.2	Ekraan ja juhtpaneel.....	69
	Ekraan.....	69
	Ekraanijaotuse kindlaksmääramine.....	70
	Juhtpaneel.....	70
2.3	Töörežiimid.....	71
	Käsitsirežiim ja elektriline seaderatas.....	71
	Käsitsi sisestusega positsioneerimine.....	71
	Programmeerimine.....	71
	Programmitest.....	72
	Programmi järjestiktäitmine ja programmi täitmine üksiklausetena.....	72
2.4	Olekunäidud.....	73
	Üldine olekunäit.....	73
	Täiendavad olekunäidud.....	74
2.5	Tarvikud: HEIDENHAINi 3D-kontaktandurid ja elektroonilised seaderattad.....	80
	3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function).....	80
	Elektroonilised seaderattad HR.....	81

3 Programmeerimine: alused, failihaldus.....83

3.1 Alused..... 84

Liikumistee pikkuse mõõteseadmed ja võrdlusmärgised.....	84
Võrdlussüsteem.....	84
Võrdlussüsteem freespinkides.....	85
Telgede tähistamine freespinkides.....	85
Polaarkoordinaadid.....	86
Absoluutsed ja inkrementaalsed tooriku positsioonid.....	87
Tugipunkti valimine.....	88

3.2 Programmi avamine ja sisestamine..... 89

NC-programmi ülesehitus HEIDENHAINi lihttekstiga-vormingus.....	89
Tooriku defineerimine: BLK FORM.....	89
Uue töötlusprogrammi avamine.....	90
Tööriista liikumise programmeerimine lihtteksti-dialoogis-s.....	91
Tegeliku asendi ülevõtmine.....	93
Programmi redigeerimine.....	94
TNC otsingufunktsioon.....	97

3.3 Failihaldus: alused..... 99

Failid.....	99
Andmete turvamine.....	101

3.4 Failihaldustoimingud.....	102
Kataloogid.....	102
Teed.....	102
Ülevaade: failihaldusfunktsioonid.....	103
Failihalduse kutsumine.....	104
Draivide, kaustade ja failide valimine.....	105
Uue kataloogi loomine.....	106
Uue faili loomine.....	106
Üksiku faili kopeerimine.....	106
Faili kopeerimine mõnda muusse kausta.....	107
Tabeli kopeerimine.....	108
Kataloogi kopeerimine.....	108
Viimati valitud failide valimine.....	109
Faili kustutamine.....	110
Kataloogi kustutamine.....	110
Failide märkimine.....	111
Faili ümbernimetamine.....	112
Failide sortimine.....	112
Lisafunktsioonid.....	113
Andmevahetus välise andmekandjaga.....	114
TNC võrgus.....	116
USB-seade TNC küljes.....	117

4	Programmeerimine: programmeerimisabi.....	119
4.1	Ekraaniklaviatuur.....	120
	Teksti sisestamine ekraaniklaviatuurilt.....	120
4.2	Kommentaari lisamine.....	121
	Kasutamine.....	121
	Kommentaari lisamine programmi sisestamise ajal.....	121
	Kommentaari hilisem lisamine.....	121
	Kommentaari lauses endas.....	121
	Kommentaari redigeerimise funktsioonid.....	122
4.3	Programmide liigendamine.....	123
	Definitsioon, kasutusvõimalus.....	123
	Liigendusakna kuvamine/aktiivse akna vahetamine.....	123
	Liigenduslause lisamine programmiaknasse (vasakul).....	123
	Lausete valimine liigendusaknas.....	123
4.4	Kalkulaator.....	124
	Kasutamine.....	124
4.5	Programmeerimisgraafika.....	126
	Programmeerimisgraafika kaasamine/mittekaasamine.....	126
	Programmigraafika loomine olemasolevale programmile.....	126
	Lausenumbrite kuvamine ja peitmine.....	127
	Graafika kustutamine.....	127
	Võrgujoonte kuvamine.....	127
	Väljalõike suurendamine või vähendamine.....	128

4.6	Veateated.....	129
	Vea kuvamine.....	129
	Veaakna avamine.....	129
	Veaakna sulgemine.....	129
	Põhjalikud veateated.....	130
	Funktsiooniklahv SISEINFO.....	130
	Vea kustutamine.....	131
	Veaprotokoll.....	131
	Klahviprotokoll.....	132
	Viitetekstid.....	133
	Teenindusfailide salvestamine.....	133
	TNC juhendi abisüsteemi käivitamine.....	134
4.7	Kontekstitundlik abisüsteem TNCguide.....	135
	Kasutamine.....	135
	Töötamine TNCguide'ga.....	136
	Kehtivate abifailide allalaadimine.....	140

5	Programmeerimine: tööriistad.....	143
5.1	Tööriistadega seotud sissekanded.....	144
	Ettenihe F.....	144
	Spindli pöörded S.....	145
5.2	Tööriista andmed.....	146
	Eeltingimused tööriistakorrektoori jaoks.....	146
	Tööriista number, tööriista nimi.....	146
	Tööriista pikkus L.....	146
	Tööriista raadius R.....	146
	Pikkuse ja raadiuse delta-väärtused.....	147
	Tööriista andmete sisestamine programmi.....	147
	Tööriista andmete sisestamine tabelisse.....	148
	Tööriistatabelite importimine.....	156
	Tööriistavaheti kohatabel.....	157
	Tööriista andmete kutsumine.....	160
	Tööriistavahetus.....	162
	Tööriistakasutuse kontroll.....	165
5.3	Tööriista korrektuur.....	167
	Sissejuhatus.....	167
	Tööriista pikkuse korrektuur.....	167
	Tööriista raadiuse korrektuur.....	168

6	Programmeerimine: kontuuride programmeerimine.....	171
6.1	Tööriista liikumine.....	172
	Trajektorid.....	172
	Vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features).....	172
	Lisafunktsioonid M.....	172
	Alamprogrammid ja programmiosade kordused.....	173
	Programmeerimine Q-parameetritega.....	173
6.2	Trajektorifunktsioonide alused.....	174
	Tööriista liikumise programmeerimine ühe töötlustapi jaoks.....	174
6.3	Kontuurile lähenemine ja lahkumine.....	178
	Ülevaade: trajektorivormid kontuurile liikumiseks ja sealt eemaldumiseks.....	178
	Olulised positsioonid lähenemisel ja eemaldumisel.....	179
	Lähenemine mööda tangentsiaalse liitumisega sirget: APPR LT.....	181
	Lähenemine mööda sirget, mis on risti esimese kontuuripunktiga: APPR LN.....	181
	Lähenemine mööda tangentsiaalse liitumisega kaarjoont: APPR CT.....	182
	Lähenemine mööda ringtrajektoori, millel on tangentsiaalne ühendus kontuuri ja sirglõiguga: APPR LCT.....	183
	Eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega sirget: DEP LT.....	183
	Eemaldumine mööda sirget, mis on risti esimese kontuuripunktiga: DEP LN.....	184
	Eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega kaarjoont: DEP CT.....	185
	Eemaldumine mööda kaarjoont, millel on tangentsiaalne ühendus kontuuri ja sirglõiguga: DEP LCT.....	185
6.4	Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid.....	186
	Trajektoride ülevaade.....	186
	Sirgjoon L.....	187
	Faasi lisamine kahe sirge vahele.....	188
	Nurkade ümardamine RND.....	189
	Ringi keskpunkt CC.....	190
	Ringtrajektor C ümber ringi keskpunkti CC.....	191
	Ringtrajektor CT määratud raadiusega.....	192
	Ringtrajektor CT tangentsiaalse ühendusega.....	194
	Näide: ristkoordinaatidega sirgjooneline liikumine ja faasid.....	195
	Näide: ristkoordinaatidega ringliikumine.....	196
	Näide: ristkoordinaatidega täisring.....	197

6.5 Trajektoolid – polaarkoordinaadid..... 198

Ülevaade.....	198
Polaarkoordinaatide päritolu: poolus CC.....	199
Sirgjoon LP.....	199
Ringtrajektor CP ümber pooluse CC.....	200
Ringtrajektor CTP tangentsiaalse ühendusega.....	200
Kruvijoone (spiraal).....	201
Näide: sirgjooneline liikumine polaarkoordinaatidega.....	203
Näide: spiraal.....	204

6.6 Trajektoolid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)..... 205

Alused.....	205
FK-programmeerimisgraafika.....	207
FK-dialoogi avamine.....	209
Poolus FK-programmeerimise jaoks.....	209
Sirgete vaba programmeerimine.....	210
Ringtrajektoride vaba programmeerimine.....	211
Sisestusvõimalused.....	212
Abipunktid.....	215
Relatiivsed referentsid.....	216
Näide: FK-programmeerimine 1.....	218
Näide: FK-programmeerimine 2.....	219
Näide: FK-programmeerimine 3.....	220

7	Programmeerimine: alamprogrammid ja programmiosade kordused.....	223
7.1	Alamprogrammide ja programmiosade korduste tähistamine.....	224
	Märgis.....	224
7.2	Alamprogrammid.....	225
	Tööviis.....	225
	Programmeerimisjuhised.....	225
	Alamprogrammi programmeerimine.....	225
	Alamprogrammi kutsumine.....	226
7.3	Programmiosa kordused.....	227
	Label LBL.....	227
	Tööviis.....	227
	Programmeerimisjuhised.....	227
	Programmiosa korduse programmeerimine.....	227
	Programmiosa korduse kutsumine.....	228
7.4	Suvaline programm kui alamprogramm.....	229
	Tööviis.....	229
	Programmeerimisjuhised.....	229
	Suvalise programmi kui alamprogrammi kutsumine.....	230
7.5	Pesastamine.....	231
	Pesastamise tüübid.....	231
	Pesastamise sügavus.....	231
	Alamprogramm alamprogrammis.....	232
	Programmiosa korduste kordamine.....	233
	Alamprogrammi kordamine.....	234
7.6	Programmeerimisnäited.....	235
	Näide: kontuuri freesimine mitme süvistusega.....	235
	Näide: puuravarühmad.....	236
	Näide: puuravarühm mitme tööriistaga.....	237

8	Programmeerimine: Q-parameetrid.....	239
8.1	Põhimõte ja funktsioonide ülevaade.....	240
	Programmeerimisjuhised.....	241
	Q-parameetri funktsioonide kutsumine.....	242
8.2	Detailirühmad – Q-parameetrid arvväärtuste asemel.....	243
	Kasutamine.....	243
8.3	Kontuuride kirjeldamine matemaatikafunktsioonidega.....	244
	Kasutamine.....	244
	Ülevaade.....	244
	Põhiarvutusviiside programmeerimine.....	245
8.4	Nurgafunktsioonid (trigonomeetria).....	246
	Definitsioonid.....	246
	Nurgafunktsioonide programmeerimine.....	246
8.5	Ringjoonte arvutamine.....	247
	Kasutamine.....	247
8.6	Tingimuslaused Q-parameetritega.....	248
	Kasutamine.....	248
	Tingimatud siirded.....	248
	Tingimuslike valikute programmeerimine.....	248
	Kasutatud lühendid ja mõisted.....	249
8.7	Q-parameetrite kontrollimine ja muutmine.....	250
	Juhised.....	250
8.8	Lisafunktsioonid.....	252
	Ülevaade.....	252
	FN 14: ERROR: Veateadete väljastamine.....	253
	FN 16: F-PRINT: Tekstide ja Q-parameetrite väärtuste vormindatuna väljastamine.....	257
	FN 18: SYS-DATUM READ: süsteemiandmete lugemine.....	261
	FN 19: PLC: väärtuste ülekanne PLC-sse.....	270
	FN 20: WAIT FOR: NC ja PLC sünkroonimine.....	270
	FN 29: PLC: väärtuste ülekanne PLC-sse.....	272
	FN 37: EXPORT.....	272

8.9	Tabelijuurdepääsud SQL-juhistega.....	273
	Sissejuhatus.....	273
	Toiming.....	274
	SQL-juhiste programmeerimine.....	276
	Funktsiooniklahvide ülevaade.....	276
	SQL BIND.....	277
	SQL SELECT.....	278
	SQL FETCH.....	280
	SQL UPDATE.....	281
	SQL INSERT.....	281
	SQL COMMIT.....	282
	SQL ROLLBACK.....	282
8.10	Valemite vahetu sisestamine.....	283
	Valemite sisestamine.....	283
	Arvutusreeglid.....	285
	Sisestamisnäidis.....	286
8.11	Stringiparameetrid.....	287
	Stringitöötluste funktsioonid.....	287
	Stringiparameetri omistamine.....	288
	Stringiparameetrite ühendamine.....	288
	Arvväärtuse teisendamine stringiparameetriks.....	289
	Stringi osa kopeerimine stringiparameetrist.....	290
	Stringiparameetri teisendamine arvväärtuseks.....	291
	Stringiparameetri kontrollimine.....	292
	Stringiparameetri pikkuse määramine.....	293
	Tähestikulise järjekorra võrdlemine.....	294
	Seadme parameetrite lugemine.....	295

8.12 Etteantud Q-parameetrid.....298

Väärtused PLC-st: Q100 kuni Q107.....	298
Aktiivne tööriista raadius: Q108.....	298
Tööriistatelg: Q109.....	298
Spindli olek: Q110.....	299
Jahutusvedelikuga varustamine: Q111.....	299
Ülekattumise tegur: Q112.....	299
Mõõtanda med programmis: Q113.....	299
Tööriista pikkus: Q114.....	299
Koordinaadid pärast programmi töö ajal teostatud mõõtmist.....	300
Tegeliku ja nimiväärtuse erinevus tööriista automaatsel mõõtmisel TT 130-ga.....	300
Töötlustasandi kallutamine toorikunurkadega: TNC arvutatud koordinaadid pöördetelgede jaoks.....	300
Mõõtmistulemused kontaktanduri tsüklitest (vt ka kasutusjuhend, Tsüklite programmeerimine).....	301

8.13 Programmeerimisnäited.....303

Näide: ellipsid.....	303
Näide: nõgus silinder raadiusfreesiga.....	305
Näide: kumer kera otsfreesiga.....	307

9	Programmeerimine: lisafunktsioonid.....	309
9.1	Lisafunktsioonide M ja STOPP sisestamine.....	310
	Põhialused.....	310
9.2	Lisafunktsioonid programmikäigu kontrollimiseks, spindli ja jahutussüsteemi jaoks.....	311
	Ülevaade.....	311
9.3	Lisafunktsioonid koordinaatide sisestamiseks.....	312
	Seadmepõhiste koordinaatide programmeerimine: M91/M92.....	312
	Positsioonidele lähenemine kallutamata koordinaatsüsteemis kallutatud töötlustasandi korral: M130.....	314
9.4	Lisafunktsioonid trajektoore jaoks.....	315
	Väikeste kontuuriastmete töötlemine: M97.....	315
	Lahtiste kontuurinurkade täielik töötlemine: M98.....	316
	Ettenihketegur süvistusliikumiseks: M103.....	317
	Ettenihe millimeetrites/spindli pööramine: M136.....	318
	Ettenihkekiirus ringkaartel: M109/M110/M111.....	319
	Raadiuse korrektuuriga kontuuri eelnev arvutamine (LOOK AHEAD): M120 (tarkvarasuvand Miscellaneous functions).....	320
	Seaderattaga positsioneerimise ülekattumine programmi täitmise ajal: M118 (tarkvarasuvand Miscellaneous functions).....	322
	Tagasilikumine kontuurilt tööriistatolje suunal: M140.....	324
	Kontaktanduri kontrolli deaktiveerimine: M141.....	325
	Põhipööramise kustutamine: M143.....	326
	Tööriista automaatne ülestõstmine kontuurilt NC-stopi korral: M148.....	327
	Nurkade ümardamine: M197.....	328

10	Programmeerimine: erifunktsioonid	329
10.1	Erifunktsioonide ülevaade	330
	Peamenüü erifunktsioonid SPEC FCT	330
	Programmide menüü	331
	Kontuur- ja punkttootlemise funktsioonide menüü	331
	Erinevate lihttekst-funktsioonide defineerimise menüü	332
10.2	Aktiivne vibratsiooni summutamine ACC (tarkvarasuvand)	333
	Kasutamine	333
	ACC aktiveerimine/deaktiveerimine	333
10.3	Töö paralleelstelgedega U, V ja W	334
	Ülevaade	334
	FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY	335
	FUNCTION PARAXCOMP MOVE	335
	FUNCTION PARAXCOMP OFF	336
	FUNCTION PARAXMODE	336
	FUNCTION PARAXMODE OFF	337
10.4	Failifunktsioonid	338
	Kasutamine	338
	Failitehete defineerimine	338
10.5	Koordinaatide teisenduse defineerimine	339
	Ülevaade	339
	TRANS DATUM AXIS	339
	TRANS DATUM TABLE	340
	TRANS DATUM RESET	341
10.6	Tekstifailide loomine	342
	Kasutamine	342
	Tekstifaili avamine ja sulgemine	342
	Tekstide redigeerimine	343
	Tärkide, sõnade ja ridade kustutamine ja uuesti lisamine	343
	Tekstiplokkide töötlemine	344
	Tekstiosade otsimine	345

10.7 Vabalt defineeritavad tabelid.....	346
Alused.....	346
Vabalt defineeritavate tabelite koostamine.....	346
Tabeliformaadi muutmine.....	347
Ümberlülitamine tabeli- ja vormivaate vahel.....	348
FN 26: TAPOPEN: vabalt defineeritava tabeli avamine.....	349
FN 27: TAPWRITE: vabalt defineeritava tabeli kirjeldamine.....	350
FN 28: TAPREAD: vabalt defineeritava tabeli lugemine.....	351

11 Programmeerimine: mitme teljega töötlus.....	353
11.1 Mitmeteljetöötuse funktsioonid.....	354
11.2 PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1).....	355
Sissejuhatus.....	355
PLANE-funktsiooni defineerimine.....	357
Asendinäidik.....	357
PLANE-funktsiooni lähtestamine.....	358
Töötlustasandi defineerimine ruuminurga abil: PLANE SPATIAL.....	359
Töötlustasandi defineerimine projektsiooninurga abil: PLANE PROJECTED.....	361
Töötlustasandi defineerimine Euleri nurga abil: PLANE EULER.....	362
Töötlustasandi defineerimine kahe vektori abil: PLANE VECTOR.....	364
Töötlustasandi defineerimine kolme punkti abil: PLANE POINTS.....	366
Töötlustasandi defineerimine üheainsa inkrementaalse ruuminurga abil: PLANE RELATIVE.....	368
Töötlustasand teljenurga kaudu: PLANE AXIAL (FCL 3-funktsioon).....	369
PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine.....	371
11.3 Kaldfreesimine kallutatud tasandil (tarkvarasuvand 2).....	376
Funktsioon.....	376
Kaldfreesimine pöördetelje inkrementaalse nihutamise abil.....	376
Kaldfreesimine normaalvektorite abil.....	377
11.4 Lisafunktsioonid pöördetelgede jaoks.....	378
Ettenihe mm/min pöördetelgedel A, B, C: M116 (tarkvarasuvand 1).....	378
Pöördetelgede liikumine optimeeritud trajektoorigil: M126.....	379
Pöördetelje näidu vähendamine alla 360°: M94.....	380
Tööriistatipu positsiooni säilitamine kaldtelgede positsioneerimisel (TCPM): M128 (tarkvarasuvand 2).....	381
Kaldtelgede valimine: M138.....	384
Seadme kinemaatika arvessevõtmine TEGELIKUL/ETTEANTUD positsioonidel lause lõpus: M144 (tarkvarasuvand 2).....	385
11.5 FUNCTION TCPM (tarkvarasuvand 2).....	386
Funktsioon.....	386
FUNCTION TCPM defineerimine.....	386
Programmeeritud ettenihke toimimisviis.....	387
Programmeeritud pöördteljekoordinaatide tõlgendamine.....	387
Interpolatsiooni tüüp alg- ja lõppasendi vahel.....	389
FUNCTION TCPM lähtestamine.....	390

11.6 Kolmemõõtmeline tööriistakorrekatuur (tarkvarasuvand 2)	391
Sissejuhatus	391
Normeeritud vektori defineerimine	392
Tööriistade lubatud kujud	393
Muude tööriistade kasutamine: delta-väärtused	393
3D-korrekatuur ilma TCPM-ita	393
Laupreesimine: 3D-korrekatuur TCPM-iga	394
Perifeerne freesimine: 3D-raadiusekorrekatuur TCPM-iga ja raadiuse korrekatuuriga (RL/RR)	395

12 Programmeerimine: paletihaldus..... 397

12.1 Paletihaldus (tarkvarasuvand)..... 398

Kasutamine.....	398
Paletitabeli valimine.....	400
Paletifaili sulgemine.....	400
Paletifaili töötlemine.....	400

13 Käsitsirežiim ja seadistamine.....	403
13.1 Sisselülitamine, väljalülitamine.....	404
Sisselülitamine.....	404
Väljalülitamine.....	406
13.2 Seadme telgede nihutamine.....	407
Märkus.....	407
Telje nihutamine väliste suunaklahvidega.....	407
Sammhaaval positsioneerimine.....	407
Nihutamine elektrooniliste seaderatastega.....	408
13.3 Spindli pöörlemissagedus S, ettenihke F ja lisafunktsioon M.....	418
Kasutamine.....	418
Väärtuste sisestamine.....	418
Spindli pöörlemissageduse ja ettenihke muutmine.....	419
13.4 Tugipunkti seadmine ilma 3D-kontaktandurita.....	420
Märkus.....	420
Ettevalmistus.....	420
Tugipunkti seadmine teljeklahvidega.....	420
Tugipunktide haldamine eelseadetabeliga.....	421
13.5 3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function).....	427
Ülevaade.....	427
Funktsioonid kontaktanduri tsüklites.....	428
Kontaktanduri tsükli valimine.....	430
Mõõteväärtuste protokollimine kontaktanduri tsüklitest.....	431
Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse.....	432
Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse.....	433
13.6 3D-kontaktanduri kalibreerimine (tarkvarasuvand Touch probe functions).....	434
Sissejuhatus.....	434
Kasuliku pikkuse kalibreerimine.....	435
Tegeliku raadiuse kalibreerimine ja kontaktanduri keskme nihke kompenseerimine.....	436
Kalibreerimisväärtuste kuvamine.....	438

13.7	Detaili viltuse asendi kompenseerimine 3D-kontaktanduriga (tarkvarasuvand Touch probe functions).....	439
	Sissejuhatus.....	439
	Põhipööramise määramine.....	440
	Põhipööramise salvestamine eelseadetabelisse.....	440
	Detaili viltuse asendi kompenseerimine töölaua pööramisega.....	440
	Põhipööramise kuvamine.....	441
	Põhipööramise tühistamine.....	441
13.8	Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function).....	442
	Ülevaade.....	442
	Tugipunkti seadmine suvalisel telje.....	442
	Nurk tugipunktina.....	443
	Ringjoone kese tugipunktina.....	444
	Telje kese tugipunktina.....	446
	Detailide mõõtmine 3D-kontaktanduritega.....	447
	Mõõtefunktsioonide kasutamine koos mehaaniliste andurite või mikromõõturitega.....	450
13.9	Töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1).....	451
	Rakendamine, tööviis.....	451
	Võrdluspunktidesse liikumine kallutatud telgede korral.....	453
	Asendinäidud kallutatud süsteemis.....	453
	Piirangud töötlustasandi kallutamisel.....	453
	Käsitsi kallutamise aktiveerimine.....	454
	Praeguse tööriistatelje suuna seadmine aktiivseks töötlussuunaks.....	455
	Tugipunkti seadmine kallutatud süsteemis.....	456

14	Käsitsi sisestusega positsioneerimine.....	457
14.1	Lihtsate töötluste programmeerimine ja teostamine.....	458
	Käsitsi sisestusega positsioneerimise kasutamine.....	458
	Programmi varundamine või kustutamine \$MDI-st.....	461

15	Programmitest ja programmikäik.....	463
15.1	Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features).....	464
	Kasutamine.....	464
	Kiirus Programmitesti seadistamine.....	465
	Ülevaade: vaated.....	466
	Pealtvaade.....	467
	Kujutis 3-l tasapinnal.....	467
	3D-kujutis.....	468
	Väljalõike suurendamine.....	470
	Graafilise simulatsiooni kordamine.....	471
	Tööriista kuvamine.....	471
	Töötlusaja määramine.....	472
15.2	Tooriku kujutamine tööruumis (tarkvarasuvand Advanced graphic features).....	473
	Kasutamine.....	473
15.3	Programmi kuvamise funktsioonid.....	474
	Ülevaade.....	474
15.4	Programmitest.....	475
	Kasutamine.....	475
15.5	Programmi käik.....	478
	Kasutamine.....	478
	Töötlusprogrammi käitamine.....	479
	Töötluse katkestamine.....	480
	Seadme telgede nihutamine katkestuse ajal.....	481
	Programmikäigu jätkamine pärast katkestust.....	481
	Programmi käivitamine suvalisest kohast (käsuploki käivitamine).....	483
	Naasmine kontuurile.....	485
15.6	Automaatne programmi käivitamine.....	486
	Kasutamine.....	486
15.7	Lausete vahelejätmine.....	487
	Kasutamine.....	487
	Lisage jutumärgid „/”.....	487
	Märgi „/” kustutamine.....	487

15.8 Valikuline programmi peatamine.....	488

Kasutamine.....	488

16 MOD-funktsioonid.....	489
16.1 MOD-funktsioon.....	490
MOD-funktsioonide valimine.....	490
Seadete muutmine.....	490
MOD-funktsioonide sulgemine.....	490
MOD-funktsioonide ülevaade.....	491
16.2 Asendinäidu valimine.....	492
Kasutamine.....	492
16.3 Mõõtühikute süsteemi valimine.....	493
Kasutamine.....	493
16.4 Tööaegade kuvamine.....	493
Kasutamine.....	493
16.5 Tarkvara numbrid.....	494
Kasutamine.....	494
16.6 Koodarvu sisestamine.....	494
Kasutamine.....	494
16.7 Väline juurdepääs.....	495
Kasutamine.....	495
16.8 Andmevahetusliidese seadistamine.....	496
TNC 620 jadaliidesed.....	496
Kasutamine.....	496
RS-232-liidese seadistamine.....	496
Boodikiiruse (baudRate) seadistamine.....	496
Protokolli (protocol) seadistamine.....	497
Andmebittide (dataBits) seadistamine.....	497
Paarsuse (parity) kontrollimine.....	497
Stopp-bittide (stopBits) seadistamine.....	497
Kätluse (flowControl) seadistamine.....	498
Failisüsteem (fileSystem) failidega opereerimiseks.....	498
Andmevahetuse seadistused TNCserveri PC-tarkvaraga.....	498
Välise seadme töörežiimi valimine (fileSystem).....	499
Andmevahetustarkvara.....	500

16.9 Etherneti-liides..... 502

Sissejuhatus.....502

Ühendusvõimalused.....502

Juhtseadme ühendamine võrku..... 502

16.10 Raadio-seaderatta HR 550 FS konfigureerimine..... 508

Kasutamine..... 508

Kindla hoidiku omistamine seaderattale.....508

Raadiokanali seadistamine.....509

Saatevõimsuse seadistamine..... 509

Statistika.....510

17 Tabelid ja ülevaated.....	511
17.1 Seadmespetsiifilised kasutajaparametrid.....	512
Kasutamine.....	512
17.2 Kontaktide kinnistamine ja ühenduskaabel andmevahetusliideses.....	522
Liides V.24/RS-232-C HEIDENHAIN-seadmed.....	522
Välisseadmed.....	523
Ethernetiliidese RJ45 pesa.....	523
17.3 Tehniline info.....	525
17.4 Ülevaetetabelid.....	533
Töötlustsüklid.....	533
Lisafunktsioonid.....	534
17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus.....	536
Võrdlus: tehnilised andmed.....	536
Võrdlus: andmeliidesed.....	536
Võrdlus: tarvikud.....	537
Võrdlus: arvuti tarkvara.....	537
Võrdlus: seadmespetsiifilised funktsioonid.....	538
Võrdlus: kasutaja funktsioonid.....	538
Võrdlus: tsüklid.....	545
Võrdlus: lisafunktsioonid.....	547
Võrdlus: kontaktsüsteemi tsüklid käsitsirežiimil ja el. seaderattaga.....	549
Võrdlus: kontaktsüsteemi tsüklid automaatseks detaili kontrolliks.....	549
Võrdlus: erinevused programmeerimisel.....	551
Võrdlus: erinevused programmi testimisel, funktsionaalsuses.....	553
Võrdlus: erinevused programmi testimisel, käitamises.....	554
Võrdlus: erinevused käsitsirežiimis, funktsionaalsus.....	554
Võrdlus: erinevused käsitsirežiimis, käitamine.....	556
Võrdlus: erinevused programmi täitmisel, käitamine.....	556
Võrdlus: erinevused programmi täitmisel, liikumised.....	557
Võrdlus: erinevused MDI-režiimis.....	561
Võrdlus: erinevused programmeerimiskohas.....	561

1

**TNC 620
käsitsemise
esimesed sammud**

1.1 Ülevaade

1.1 Ülevaade

Käesoleva peatüki eesmärgiks on aidata TNC-algajatel tulla kiiresti toime TNC kõige olulisemate kasutussammudega. Täpsema info konkreetse teema kohta leiate vastavast kirjeldusest, millele tekstis viidatakse.

Käesolevas peatükis käsitletakse järgmisi teemasid:

- Masina sisselülitamine
- Esimese osa programmeerimine
- Esimese osa graafiline testimine
- Tööriistade seadistamine
- Detaili seadistamine
- Esimese programmi töötlemine

1.2 Masina sisselülitamine

Voolukatkestuse kinnitamine ja võrdluspunktidele liikumine



Sisselülitamine ja võrdluspunktidesse liikumine on seadmest olenevad funktsioonid. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

- ▶ TNC ja masina toitepinge sisselülitamine: TNC käivitab operatsioonisüsteemi. See protsess võib kesta mõned minutid. Seejärel kuvatakse TNC ekraani päisereas dialoog Voolukatkestus

CE

- ▶ Vajutage klahvi CE: TNC tõlgib PLC-programmi

I

- ▶ Lülitage sisse juhtpinge: TNC kontrollib avariiseiskamise funktsiooni ja läheb üle režiimile Võrdluspunktile liikumine

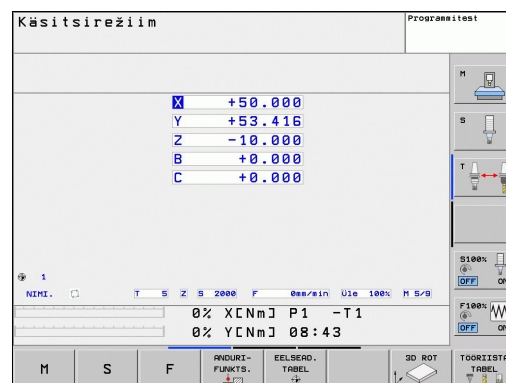
I

- ▶ Võrdluspunktide läbimine kindlaksmääratud järjekorras: iga telje korral vajutage välist START-klahvi. Kui Teie seadmel on absoluutse pikkuse mõõteseadmed ja nurgamõõteseadmed, jääb võrdluspunktidele liikumine ära

TNC on nüüd töövalmis ja olekus **Käsitsirežiim**.

Detailne info sellel teemal

- Võrdluspunktidesse liikumine: vaata "Sisselülitamine", Lehekülg 404
- Töörežiimid: vaata "Programmeerimine", Lehekülg 71



1.3 Esimese osa programmeerimine

Õige režiimi valimine

Programme saab luua ainult töörežiimis Programmeerimine:



- Vajutage režiimiklahvi: TNC lülitub režiimi Programmeerimine

Detailne info sellel teemal

- Töörežiimid: vaata "Programmeerimine", Lehekülg 71

TNC kõige olulisemad juhtseadised

Dialoogijuhtimise funktsioonid	Klahv
Sisestuse kinnitamine ja järgmise dialoogiküsimuse aktiveerimine	
Dialoogiküsimuse vahelejätmine	
Dialoogi enneaegne lõpetamine	
Dialoogi katkestamine, sisestustest loobumine	
Funktsiooninupud ekraanil, millega Te valite funktsiooni aktiivsest tööolekust sõltumatult	

Detailne info sellel teemal

- Programmide koostamine ja muutmine: vaata "Programmi redigeerimine", Lehekülg 94
- Klahvide ülevaade: vaata "TNC juhtseadised", Lehekülg 2

1.3 Esimese osa programmeerimine

Uue programmi avamine/failihaldus

PGM
MGT

- ▶ Vajutage klahvi PGM MGT: TNC avab failihalduse. TNC failihalduse ehitus on sarnane nagu Windows Exploreriga arvu failihaldus. Failihaldusega haldate Te TNC kõvakettal olevaid faile.
- ▶ Valige nooleklahvidega kataloog, milles Te soovite uue faili avada
- ▶ Sisestage suvaline failinimi laiendiga **.H**: TNC avab siis automaatselt programmi ja küsib uue programmi mõõtühikut
- ▶ Mõõtühiku valimine: vajutage kas funktsiooniklahvi MM või INCH: TNC käivitab automaatselt tooriku defineerimise vaata "Tooriku defineerimine", Lehekülg 49

Käsitsispezzim		Programmeerimine			
TNC-620		PAT.H			
TNC-620		TNC-620			
Failinimi	Faili	Olek	Kuupäev	Reg	
DXF.H	282		27-07-2012 07:05:21		
EFOP.H	354		02-05-2011 10:15:22		
EX11.H	1974		13-03-2013 08:28:55		
EX18.H	959		+ 12-03-2013 07:53:58		
EX18.BL.H	1782		02-05-2011 10:15:22		
EX18.H	796		+ 26-07-2012 08:08:10		
EX18.BL.H	1513		+ 02-05-2011 10:15:22		
EX4.H	1038		02-05-2011 10:15:22		
HEBEL.H	941		+ 02-05-2011 10:15:22		
koord.H	1598		+ 02-05-2011 10:15:22		
NEUL.I	694		+ 02-05-2011 10:15:22		
PGM.P	444		12-03-2013 07:54:14		
PL1.H	2897		+ 02-05-2011 10:15:22		
Ra-P1.H	8875		10-09-2012 12:04:24		
Rastiplette.h	6037		25-07-2012 10:41:25		
Rastiplette.h.bak	6388		13-10-2010 08:18:23		
Reset.h	335		+ 02-05-2011 10:15:22		
Schulter.h	3477		28-07-2012 08:58:00		
STAT.H	478		02-05-2011 10:15:22		
STAT1.H	623		02-05-2011 10:15:22		
TDH.H	1257		13-03-2013 08:47:00		
turbine.H	1971		09-10-2012 07:11:21		
wheel.h	10767		+ 10-09-2012 14:02:41		
zeroshift.d	8857		02-05-2011 10:15:22		
S1 failid 21.11 GB vaba					
LK		VALITINE	KOPEERIT.	TUUBI	AKEN
LK		ABC	XVZ	VALITINE	VALITINE
					VALITINE
					LÖPP

TNC loob programmi esimese ja viimase lause automaatselt. Neid lauseid ei saa Te hiljem enam muuta.

Detailne info sellel teemal

- Failihaldus: vaata "Failihaldustoimingud", Lehekülg 102
- Uue programmi koostamine: vaata "Programmi avamine ja sisestamine", Lehekülg 89

Tooriku defineerimine

Pärast seda kui Te olete avanud uue programmi, alustab TNC koheselt dialoogi tooriku definitsiooni sisestamiseks. Toorikuna defineerige alati tahukas sisestades MIN- ja MAX-punkti andmed, vastavalt valitud tugipunktist lähtudes.

Pärast seda, kui Te olete avanud uue programmi, juhatab TNC automaatselt sisse tooriku definitsiooni ja küsib vajalikke tooriku andmeid:

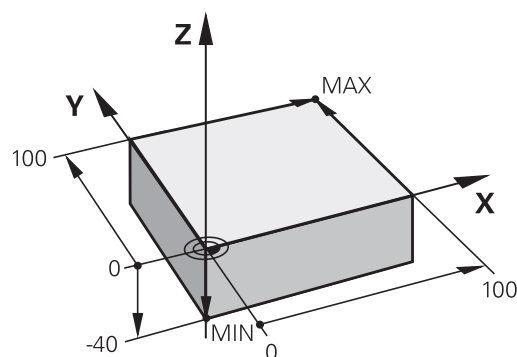
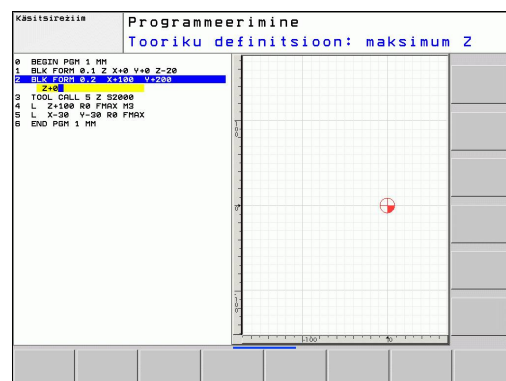
- ▶ **Töötlustasand joonisel: XY?:** aktiivse spindlitelje sisestamine. Z on eelseadena esile tõstetud, võtke klahviga ENT üle
- ▶ **Tooriku defineerimine: miinimum X:** sisestage tugipunktist lähtudes tooriku väikseim X-koordinaat, nt 0, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Tooriku defineerimine: miinimum Y:** sisestage tugipunktist lähtudes tooriku väikseim Y-koordinaat, nt 0, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Tooriku defineerimine: miinimum Z:** sisestage tugipunktist lähtudes tooriku väikseim Z-koordinaat, nt -40, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Tooriku defineerimine: maksimum X:** sisestage tugipunktist lähtudes tooriku suurim X-koordinaat, nt 100, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Tooriku defineerimine: maksimum Y:** sisestage tugipunktist lähtudes tooriku suurim Y-koordinaat, nt 100, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Tooriku defineerimine: maksimum Z:** sisestage tugipunktist lähtudes tooriku suurim Z-koordinaat, nt 0, kinnitage klahviga ENT

NC-näidislaused

```
0 BEGIN PGM NEU MM
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0
3 END PGM NEU MM
```

Detailne info sellel teemal

- Tooriku defineerimine: Lehekülg 90



1.3 Esimese osa programmeerimine

Programmi ehitus

Töötlusprogrammid peaksid alati olema võimalikult sarnase ehitusega. See suurendab ülevaatlikkust, kiirendab programmeerimist ja vähendab vigade allikaid.

Soovituslik programmi ülesehitus lihtsate, tavalisete kontuuri töötluste korral

- 1 Tööriista kutsumine, tööriistatelje defineerimine
- 2 Tööriista eemaldamine
- 3 Eelpositsioneerimine töötlustasandil kontuuri lähtepunkti lähedal
- 4 Eelpositsioneerimine tööriistateljel detaili kohal või kohe sügavusele, vajadusel lülitada sisse spindel/jahutusvedelik
- 5 Kontuurile lähenemine
- 6 Kontuuri töötlemine
- 7 Kontuurilt lahkumine
- 8 Tööriista vabastamine, programmi lõpp

Detailne info sellel teemal

- Kontuuri programmeerimine: vaata "Tööriista liikumine", Lehekülg 172

Soovituslik programmi ülesehitus lihtsate tsükliprogrammide korral

- 1 Tööriista kutsumine, tööriistatelje defineerimine
- 2 Tööriista eemaldamine
- 3 Töötluspositsioonide defineerimine
- 4 Töötlustsükli defineerimine
- 5 Tsükli kutsumine, spindli/jahutusvedeliku sisselülitamine
- 6 Tööriista vabastamine, programmi lõpp

Detailne info sellel teemal

- Tsükli programmeerimine: vaata kasutusjuhendit Tsükliid

Programmi ülesehitus Kontuuri programmeerimine

```
0 BEGIN PGM BSPCONT MM
1 BLK FORM 0.1 Z X... Y... Z...
2 BLK FORM 0.2 X... Y... Z...
3 TOOL CALL 5 Z S5000
4 L Z+250 R0 FMAX
5 L X... Y... R0 FMAX
6 L Z+10 R0 F3000 M13
7 APPR ... RL F500
...
16 DEP ... X... Y... F3000 M9
17 L Z+250 R0 FMAX M2
18 END PGM BSPCONT MM
```

Programmi struktuur Tsükli programmeerimine

```
0 BEGIN PGM BSBCYC MM
1 BLK FORM 0.1 Z X... Y... Z...
2 BLK FORM 0.2 X... Y... Z...
3 TOOL CALL 5 Z S5000
4 L Z+250 R0 FMAX
5 PATTERN DEF POS1( X... Y... Z... ) ...
6 CYCL DEF...
7 CYCL CALL PAT FMAX M13
8 L Z+250 R0 FMAX M2
9 END PGM BSBCYC MM
```

Lihtsa kontuuri programmeerimine

Pildil paremal kujutatud kontuur tuleb freesida üks kord 5 mm sügavusele. Tooriku definitsiooni Te juba koostasite. Pärast seda, kui Te olete avanud funktsiooniklahviga dialoogi, sisestage kõik TNC poolt ekraani päisereas küsitud andmed.

TOOL
CALL

- ▶ tööriista kutsumine: sisestage tööriista andmed. Kinnitage sisestust iga kord klahviga ENT, ärge unustage tööriistatelge

L

- ▶ Tööriista eemaldamine: vajutage oranži teljeklahvi Z, et vabastada tööriistatelt ja sisestage positsiooni väärtus, kuhu tuleb liikuda, nt 250. Kinnitage klahviga ENT

- ▶ Raadiuse korr.: RL/RR/ei korr.? kinnitage klahviga ENT: raadiuse korrektuuri ei aktiveerita

- ▶ Ettenihe F=? kinnitage klahviga ENT: kiirkäiguga (FMAX) liikumine

- ▶ Lisafunktsioon M? kinnitage klahviga END: TNC salvestab sisestatud liikumislause

L

- ▶ Tööriista eelpositsioneerimine töötlustasandil: vajutage oranži teljeklahvi X ja sisestage positsiooni väärtus, kuhu tuleb liikuda, nt -20

- ▶ Vajutage oranži teljeklahvi Y ja sisestage positsiooni väärtus, kuhu tuleb liikuda, nt -20. Kinnitamine klahviga ENT

- ▶ Raadiuse korr.: RL/RR/ei korr.? kinnitage klahviga ENT: raadiuse korrektuuri ei aktiveerita

- ▶ Ettenihe F=? kinnitage klahviga ENT: kiirkäiguga (FMAX) liikumine

- ▶ Lisafunktsioon M? kinnitage klahviga END: TNC salvestab sisestatud liikumislause

L

- ▶ Tööriista viimine sügavusele: vajutage oranži teljeklahvi Y ja sisestage positsiooni väärtus, kuhu tuleb liikuda, nt -5. Kinnitage klahviga ENT

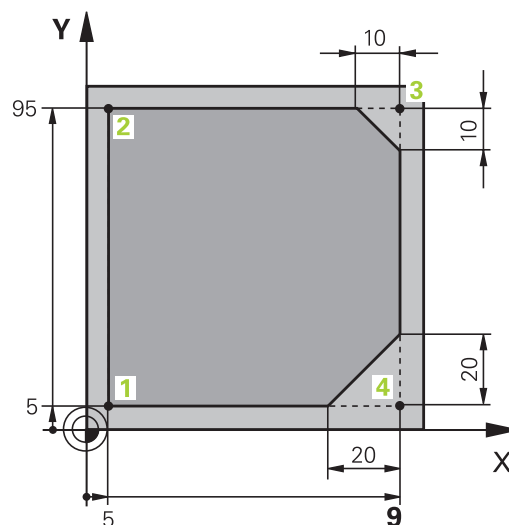
- ▶ Raadiuse korr.: RL/RR/ei korr.? kinnitage klahviga ENT: raadiuse korrektuuri ei aktiveerita

- ▶ Ettenihe F=? Positsioneerimiskiiruse sisestamine, nt 3000 mm/min, kinnitage klahviga ENT

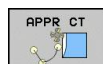
- ▶ Lisafunktsioon M? Spindli ja jahutusvedeliku sisselülitamine, nt M13, kinnitage klahviga END: TNC salvestab sisestatud liikumislause

APPR
DEP

- ▶ Kontuurile liikumine: vajutage klahvi APPR/DEP: TNC avab lähenemis-/ja eemaldumisfunktsioonidega funktsiooniklahvide riba



1.3 Esimese osa programmeerimine



- ▶ Lähenemisfunktsiooni **APPR CT** valimine: sisestage kontuuri lähtepunkti **1** koordinaadid X ja Y, nt. 5/5, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Kesknurk?** Sisenemisnurga sisestamine, nt 90°, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Ringi raadius?** Sisenemisraadiuse sisestamine, nt 8 mm, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Raadiuse korr.: RL/RR/ei korr.?** kinnitage klahviga RL: raadiuse korrektuuri aktiveerimine programmeeritud kontuurist vasakul
- ▶ **Ettenihe F=?** Töötlemiskiiruse sisestamine, nt 700 mm/min, sisestuse salvestamine klahviga END



- ▶ Kontuuri töötlemine, kontuuripunkti **2** liikumine: piisab muutunud informatsiooni sisestamisest, seega sisestage ainult Y-koordinaat 95 ja salvestage kirje klahviga END



- ▶ Kontuuripunkti **3** liikumine: sisestage X-koordinaat 95 ja salvestage kirje klahviga END



- ▶ Faasi määramine kontuuripunktis **3**: sisestage faasi laius 10 mm, salvestage klahviga END



- ▶ Kontuuripunkti **4** liikumine: sisestage Y-koordinaat 5 ja salvestage kirje klahviga END



- ▶ Faasi määramine kontuuripunktis **4**: sisestage faasi laius 20 mm, salvestage klahviga END



- ▶ Kontuuripunkti **1** liikumine: sisestage X-koordinaat 5 ja salvestage kirje klahviga ENT



- ▶ Kontuurilt lahkumine



- ▶ Eemaldumisfunktsiooni DEP CT valimine
- ▶ **Keskpunkti nurk?** Eemaldumisnurga sisestamine, nt 90°, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Ringi raadius?** Eemaldumisraadiuse sisestamine, nt 8 mm, kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Ettenihe F=?** Positsioneerimiskiiruse sisestamine, nt 3000 mm/min, salvestage klahviga ENT
- ▶ **Lisafunktsioon M?** Jahutusvedeliku väljalülitamine, nt **M9**, kinnitage klahviga END: TNC salvestab sisestatud liikumislause



- ▶ Tööriista eemaldamine: vajutage oranži teljeklahvi Z, et vabastada tööriistatelt ja sisestage positsiooni väärtus, kuhu tuleb liikuda, nt 250. Kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Raadiuse korr.: RL/RR/ei korr.?** kinnitage klahviga ENT: raadiuse korrektuuri ei aktiveerita
- ▶ **Ettenihe F=?** kinnitage klahviga ENT: kiirkäiguga (**FMAX**) liikumine
- ▶ **LISAFUNKTSIOON M?** **M2** sisestamine programmi lõpuks, kinnitage klahviga END: TNC salvestab sisestatud liikumislause

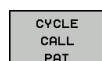
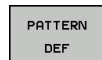
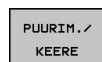
Detailne info sellel teemal

- **Täielik näide koos NC-lausetega:** vaata "Näide: ristkoordinaatidega sirgjooneline liikumine ja faasid", Lehekülg 195
- **Uue programmi koostamine:** vaata "Programmi avamine ja sisestamine", Lehekülg 89
- **Kontuurile liikumine/lahkumine:** vaata " Kontuurile lähenemine ja lahkumine", Lehekülg 178
- **Kontuuride programmeerimine:** vaata "Trajektoorida ülevaade", Lehekülg 186
- **Programmeeritavad ettenihkeviisid:** vaata "Mögliche Vorschubeingaben"
- **Tööriista raadiuse korrektuur:** vaata "Tööriista raadiuse korrektuur", Lehekülg 168
- **Lisafunktsioonid M:** vaata "Lisafunktsioonid programmikäigu kontrollimiseks, spindli ja jahutussüsteemi jaoks ", Lehekülg 311

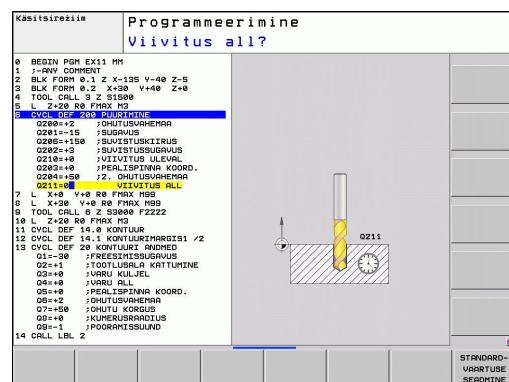
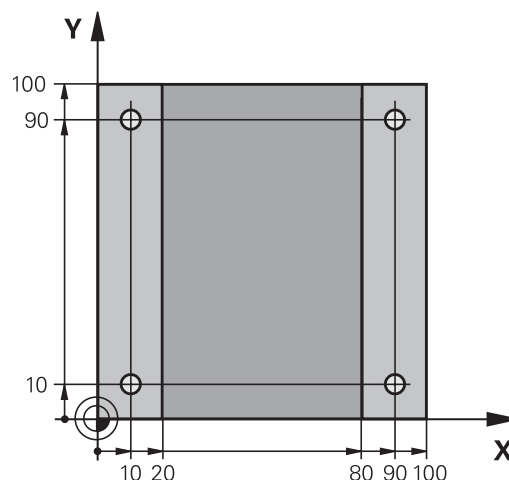
1.3 Esimese osa programmeerimine

Tsükliprogrammi koostamine

Joonisel paremal kujutatud avad (sügavus 20 mm) tuleb teha standardse puurimistsükliga. Tooriku definitsiooni Te juba koostasite.



- ▶ Tööriista kutsumine: sisestage tööriista andmed. Kinnitage sisestust iga kord klahviga ENT, ÄRGE UNUSTAGE TÖÖRIISTATELGE
- ▶ Tööriista eemaldamine: vajutage oranži teljeklahvi Z, et vabastada tööriistatelt ja sisestage positsiooni väärtus, kuhu tuleb liikuda, nt 250. Kinnitage klahviga ENT
- ▶ Raadiuse korr.: RL/RR/ei korr.? kinnitage klahviga ENT: raadiuse korrektuuri ei aktiveerita
- ▶ Ettenihe F=? kinnitage klahviga ENT: kiirkäiguga (FMAX) liikumine
- ▶ Lisafunktsioon M? kinnitage klahviga END: TNC salvestab sisestatud liikumislause
- ▶ Tsüklimenüü kutsumine
- ▶ Puurimistsükli kuvamine
- ▶ Standardse puurimistsükli 200 valimine: TNC käivitab dialoogi tsükli määramiseks. Sisestage TNC poolt küsitavad parameetrid samm-sammult, kinnitage kirjet iga kord klahviga ENT. TNC kuvab ekraanil paremal lisaks graafiku, milles on toodud tsükli vastav parameeter
- ▶ Erifunktsioonide menüü kutsumine
- ▶ Punktide töötlemise funktsioonide kuvamine
- ▶ Näidisdefinitsiooni valimine
- ▶ Punktikirje valimine: sisestage 4 punkti koordinaadid, kinnitage igat kirjet klahviga ENT. Pärast neljanda punkti sisestamist salvestage lause klahviga END.
- ▶ Tsükli kutsumise definitsiooni menüü kuvamine
- ▶ Puurimistsükli töötlemine defineeritud näidisel:
- ▶ Ettenihe F=? kinnitage klahviga ENT: kiirkäiguga (FMAX) liikumine
- ▶ Lisafunktsioon M? Spindli ja jahutusvedeliku sisselülitamine, nt M13, kinnitage klahviga END: TNC salvestab sisestatud liikumislause





- ▶ Tööriista eemaldamine: vajutage oranži teljeklahvi Z, et vabastada tööriistatelg ja sisestage positsiooni väärtus, kuhu tuleb liikuda, nt 250. Kinnitage klahviga ENT
- ▶ **Raadiuse korr.: RL/RR/ei korr.?** kinnitage klahviga ENT: raadiuse korrektuuri ei aktiveerita
- ▶ **Ettenihe F=?** kinnitage klahviga ENT: kiirkäiguga (**FMAX**) liikumine
- ▶ **Lisafunktsioon M? M2** sisestamine programmi lõpuks, kinnitage klahviga END: TNC salvestab sisestatud liikumislause

1.3 Esimese osa programmeerimine

NC-näidislaused

0 BEGIN PGM C200 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Tooriku defineerimine
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 5 Z S4500	Tööriista kutsumine
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
5 PATTERN DEF POS1 (X+10 Y+10 Z+0) POS2 (X+10 Y+90 Z+0) POS3 (X+90 Y+90 Z+0) POS4 (X+90 Y+10 Z+0)	Töötlemispositsioonide defineerimine
6 CYCL DEF 200 PUURIMINE	Tsükli defineerimine
Q200=2 ;OHUTU KAUGUS	
Q201=-20 ;SÜGAVUS	
Q206=250 ;F SÜVIST. ETTENIHE	
Q202=5 ;ETTEANDESÜGAVUS	
Q210=0 ;F.-AEG ÜLAL	
Q203=-10 ;PEALISPINNA KOORD.	
Q204=20 ;2. OH. KAUGUS	
Q211=0.2 ;VIIVITUS ALL	
7 CYCL CALL PAT FMAX M13	Spindel ja jahutusvedelik sees, tsükli kutsumine
8 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista vabastamine, programmi lõpp
9 END PGM C200 MM	

Detailne info sellel teemal

- Uue programmi koostamine: vaata "Programmi avamine ja sisestamine", Lehekülg 89
- Tsükli programmeerimine: vaata kasutusjuhendit Tsükli

Esimese osa graafiline testimine (tarkvarasuvand Advanced graphic features) 1.4

1.4 Esimese osa graafiline testimine (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

Õige töörežiimi valimine

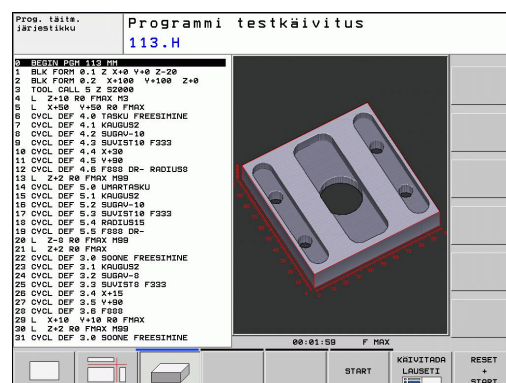
Programme saate Te luua ainult režiimil Programm-test:



- ▶ Vajutage režiimiklahvi: TNC lülitub töörežiimi Programmitest

Detailne info sellel teemal

- TNC töörežiimid: vaata "Töörežiimid", Lehekülg 71
- Programmi testimine: vaata "Programmitest", Lehekülg 475



Tööriistatabeli valimine programmi-testiks

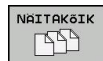
Seda tuleb teha vaid siis, kui töörežiimis Programmitest pole tööriistatabel veel aktiveeritud.



- ▶ Vajutage klahvi PGM MGT: TNC avab failihalduri



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi TÕÜBI VALIMINE: TNC kuvab funktsiooniklahvide menüü näidatava failitööriistade valimiseks



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi NÄITAKÕIK: TNC kuvab kõik salvestatud andmed paremas aknas



- ▶ Viige kursoriväli vasakule kaustadele



- ▶ Viige kursoriväli kaustale TNC:\



- ▶ Viige kursoriväli paremale failidele



- ▶ Viige kursoriväli failile TOOL.T (aktiivne tööriistatabel), võtke üle klahviga ENT: TOOL.T saab oleku S ja on sellega programmi testimiseks aktiivne



- ▶ Vajutage klahvi END: lahkuge failihaldurist

Detailne info sellel teemal

- Tööriistahaldur: vaata "Tööriista andmete sisestamine tabelisse", Lehekülg 148
- Programmi testimine: vaata "Programmitest", Lehekülg 475

TNC 620 käsitlemise esimesed sammud

1.4 Esimese osa graafiline testimine (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

Valida programm, mida soovitakse testida



- ▶ Vajutage klahvi PGM MGT: TNC avab failihalduri



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi VIIMASED FAILID: TNC avab esiletõstetud akna viimati valitud failidega
- ▶ Valige nooleklahvidega programm, mida te soovite testida, võtke üle klahviga ENT

Detailne info sellel teemal

- Programmi valimine: vaata "Failihaldustoimingud", Lehekülg 102

Ekraani jaotuse ja vaate valimine



- ▶ Vajutage klahvi ekraani jaotuse valimiseks: TNC näitab funktsiooniklahvide real kõik kasutatavaid alternatiive



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi PROGRAMM + GRAAFIKA: TNC näitab ekraani vasakul poolel programmi, paremal poolel toorikut



- ▶ Valige funktsiooniklahviga soovitud vaade
- ▶ Pealtvaate kuvamine



- ▶ Kujutise 3 tasapinnas kuvamine



- ▶ 3D-kujutise kuvamine

Detailne info sellel teemal

- Graafikafunktsioonid: vaata "Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)", Lehekülg 464
- Programmitesti tegemine: vaata "Programmitest", Lehekülg 475

Programm-testi käivitamine



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi RESET + START:
TNC simuleerib aktiivse programmi kuni programmeeritud katkestuseni või kuni programmi lõpuni
- ▶ Simulatsiooni ajal saate te funktsiooniklahvidega vahetada vaateid



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi STOPP: TNC katkestab programmitesti



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi START: TNC jätkab katkestuse järel programmitesti

Detailne info sellel teemal

- Programmitesti tegemine: vaata "Programmitest", Lehekülg 475
- Graafikafunktsioonid: vaata "Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)", Lehekülg 464
- Testi kiiruse seadistamine: vaata "Kiirus Programmitesti seadistamine", Lehekülg 465

1.5 Tööriistade seadistamine

1.5 Tööriistade seadistamine

Õige töörežiimi valimine

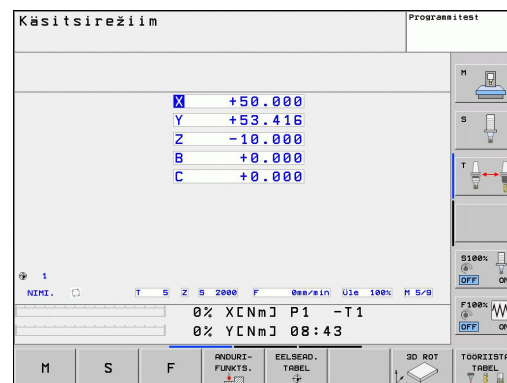
Tööriistu seadistatakse töörežiimis **Käsitsirežiim**:



- Vajutage režiimiklahvi: TNC lülitub töörežiimi **Käsitsirežiim**

Detailne info sellel teemal

- TNC töörežiimid: vaata "Töörežiimid", Lehekülg 71



Tööriistade ettevalmistamine ja mõõtmine

- Fikseerige vajalikud tööriistad vastavatesse kinnituspadrunitesse
- Välise tööriista eelseadistusseadmega mõõtmisel: mõõtke tööriistad, kirjutage pikkus ja raadius üles või edastage kohe ülekandmisprogrammiga seadmele
- Tööpingil mõõtmise korral: pange tööriistad tööriistavahetisse Lehekülg 62

Tööriistatabel TOOL.T

Tööriistatabelisse TOOL.T (püsivalt salvestatud kaustas TNC: \TABLE\) salvestatakse tööriistaandmed, nt pikkus ja raadius, samuti muu tööriistaspetsiifiline info, mida TNC vajab erinevate funktsioonide teostamiseks.

Tööriistade andmete sisestamiseks tööriistatabelisse TOOL.T toimige järgmiselt:



- ▶ Tööriistatabeli kuvamine: TNC kuvab tööriistatabeli tabeli kujul
- ▶ Tööriistatabeli muutmine: vajutage funktsiooniklahvi REDIGEERIMINE
- ▶ valige nooleklahvidega üles või alla liikudes tööriista number, mida te soovite muuta
- ▶ valige nooleklahvidega paremale ja vasakule liikudes tööriista andmed, mida te soovite muuta
- ▶ Tööriistatabelist lahkumine: vajutage klahvi END

Tööriistatabeli redigeerimine

T	NAME	L	R	R2
0	NULLWERKZEUG	0	0	0
1	D2	30	1	0
2	D4	40	2	0
3	D6	50	3	0
4	D8	60	4	0
5	D10	60	5	0
6	D12	60	6	0
7	D14	70	7	0
8	D16	80	8	0
9	D18	90	9	0
10	D20	90	10	0
11	D22	90	11	0
12	D24	90	12	0
13	D26	90	13	0
14	D28	100	14	0
15	D30	100	15	0
16	D32	100	16	0
17	D34	100	17	0
18	D36	100	18	0
19	D38	100	19	0
20	D40	100	20	0
21	D42	100	21	0
22	D44	120	22	0

Tööriista nimi? Tekstis laius 32

ALBUS LÖPP LK LK REDIGEERI OTSIMINE KOHA- TABEL LÖPP

Detailne info sellel teemal

- TNC töörežiimid: vaata "Töörežiimid", Lehekülg 71
- Tööriistatabeliga töötamine: vaata "Tööriista andmete sisestamine tabelisse", Lehekülg 148

1.5 Tööriistade seadistamine

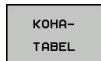
Kohatabel TOOL_P.TCH



Kohatabeli funktsioonid sõltuvad seadmest. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Kohatabelis TOOL_P.TCH (püsivalt salvestatud kaustas TNC:\TABLE\)) määratakse kindlaks, millised tööriistad magasinis on.

Andmete sisestamiseks kohatabelisse TOOL_P.TCH toimige järgmiselt:



- ▶ Tööriistatabeli kuvamine: TNC kuvab tööriistatabeli tabeli kujul
- ▶ kohatabeli kuvamine: TNC kuvab kohatabeli tabeli kujul
- ▶ Kohatabeli muutmine: vajutage funktsiooniklahvi REDIGEERIMINE
- ▶ valige nooleklahvidega üles või alla liikudes kohanumber, mida te soovite muuta
- ▶ valige nooleklahvidega paremale ja vasakule liikudes andmed, mida te soovite muuta
- ▶ Kohatabelist lahkumine: vajutage klahvi END

Detailne info sellel teemal

- TNC töörežiimid: vaata "Töörežiimid", Lehekülg 71
- Kohatabeliga töötamine: vaata "Tööriistavaheti kohatabel", Lehekülg 157

Kohatabeli redigeerimine

Programmist

P	T	TNAME	RSV	ST	F	L	DOC	M
0.0	0	D10						
1.1	1	D2						Too
1.2	2	D4						Too
1.3	3	D6						Too
1.4	4	D8						Too
1.5	5	D10	R					
1.6	6	D12						
1.7	7	D14						
1.8	8	D16						
1.9	9	D18						
1.10	10	D20						
1.11	11	D22						
1.12	12	D24						
1.13	13	D26						
1.14	14	D28						
1.15	15	D30						
1.16	16	D32						
1.17	17	D34						
1.18	18	D36						
1.19	19	D38						
1.20	20	D40						
1.21	21	D42						
1.22	22	D44						

Tööriista-nr? Min 1 - max 99999

ALBUS LÖPP LK LK REDIGEERI KOHA-TABEL TOORIISTA TABEL LÖPP

1.6 Detaili seadistamine

Õige töörežiimi valimine

Tööriistu seadistatakse töörežiimis **Käsitsirežiim** või **El. seaderatas**



- Vajutage režiimiklahvi: TNC lülitub töörežiimi **Käsitsirežiim**

Detailne info sellel teemal

- Käsitsirežiim: vaata "Seadme telgede nihutamine", Lehekülg 407

Tooriku kinnitamine

Kinnitage toorik hoideseadisega seadme töölauale. Kui te seadmel on 3D-kontaktandur, jääb tooriku teljeparalleelne rihtimine ära.

Kui teil pole 3D-kontaktandureid, siis tuleb teil toorik rihtida selliselt, et see on kinnitatud seadme telgede suhtes paralleelselt.

1.6 Detaili seadistamine

**Detaili seadistamine 3D-kontaktanduritega
(tarkvarasuvand Touch probe function)**

- ▶ 3D-kontaktanduri vahetamine: teostage töörežiimis MDI (Manual Data Input) **TOOL CALL**-lause koos tööriistatelje andmetega ja valige seejärel uuesti **Käitsirežiim** (MDI-režiimis saab töödelda suvalisi NC-lauseid üksteisest sõltumatult lausehaaval)



- ▶ Mõõtmisfunktsioonide valimine: TNC kuvab klahviriba kasutatavate funktsioonidega
- ▶ Põhipööramise mõõtmine: TNC avab põhipööramise menüü. Põhipööramise määramiseks mõõtke toorikul kahte ühel sirgel olevat punkti
- ▶ Kontaktanduri eelpositsioneerimine teljesuunaklahvidega esimese mõõtepunkti lähedale
- ▶ Funktsiooniklahviga mõõtmisruuna valimine
- ▶ NC-start vajutamine: kontaktandurid liiguvad määratud suunda, kuni puutuvad tooriku vastu ja seejärel automaatselt jälle tagasi lähtepunkti
- ▶ Kontaktandurite eelpositsioneerimine teljesuunaklahvidega teise mõõtepunkti lähedale
- ▶ Vajutage NC-start: kontaktandurid liiguvad määratud suunda, kuni puutuvad tooriku vastu, ja seejärel automaatselt jälle tagasi lähtepunkti
- ▶ Seejärel näitab TNC saadud põhipööramist
- ▶ Kuvatava väärtuse ülevõtmine aktiivseks pööramiseks funktsiooniklahviga **PÕHIPÖÖRAMISE SEADMINE**. Funktsiooniklahv **END** menüüst lahkumiseks

Detailne info sellel teemal

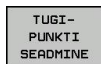
- Töörežiim MDI: vaata "Lihtsate töötluste programmeerimine ja teostamine", Lehekülg 458
- Tooriku joondamine: vaata "Detaili viltuse asendi kompenseerimine 3D-kontaktanduriga (tarkvarasuvand Touch probe functions)", Lehekülg 439

Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)

- ▶ 3D-kontaktanduri vahetamine: teostage töörežiimis MDI TOOL CALL-lause koos tööriistatelle andmetega ja valige seejärel uuesti Käsitsirežiim



- ▶ Mõõtmisfunktsioonide valimine: TNC kuvab funktsiooniklahviriba kasutatavate funktsioonidega
- ▶ Tugipunkti seadmine nt detaili nurka
- ▶ Kontaktandurite positsioneerimine esimese detailiserva esimesse mõõtmispunkti
- ▶ Funktsiooniklahviga mõõtmisruuna valimine
- ▶ Vajutage NC-start: kontaktandurid liiguvad määratud suunda, kuni puutuvad tooriku vastu, ja seejärel automaatselt jälle tagasi lähtepunkti
- ▶ Kontaktandurite eelpositsioneerimine teljesuunaklahvidega esimese detailiserva teise mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Vajutage NC-start: kontaktandurid liiguvad määratud suunda, kuni puutuvad tooriku vastu, ja seejärel automaatselt jälle tagasi lähtepunkti
- ▶ Kontaktandurite eelpositsioneerimine teljesuunaklahvidega teise detailiserva esimese mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Funktsiooniklahviga mõõtmisruuna valimine
- ▶ Vajutage NC-start: kontaktandurid liiguvad määratud suunda, kuni puutuvad tooriku vastu, ja seejärel automaatselt jälle tagasi lähtepunkti
- ▶ Kontaktandurite eelpositsioneerimine teljesuunaklahvidega teise detailiserva teise mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Vajutage NC-start: kontaktandurid liiguvad määratud suunda, kuni puutuvad tooriku vastu, ja seejärel automaatselt jälle tagasi lähtepunkti
- ▶ Seejärel kuvab TNC saadud nurgapunkti koordinaadid
- ▶ 0 seadmine: vajutage funktsiooniklahvi TUGIPUNKTI SEADMINE
- ▶ Menüüst lahkumine funktsiooniklahviga END



Detailne info sellel teemal

- Tugipunktide seadmine: vaata "Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)", Lehekülg 442

1.7 Esimese programmi töötlemine

1.7 Esimese programmi töötlemine

Õige töörežiimi valimine

Te saate programme töödelda kas töörežiimil Programmikäik üksiklause või töörežiimil Programmikäik lausejada:



- ▶ Töörežiimide klahvi vajutamine: TNC läheb töörežiimi **Programmikäik üksiklause**, TNC töötleb programmi lausehaaval. Te peate iga lause kinnitama klahviga NC-start



- ▶ Töörežiimide klahvi vajutamine: TNC läheb töörežiimi **Programmikäik lausejada**, TNC töötleb programmi pärast NC-starti kuni programmi katkestuseni või kuni programmi lõpuni

Detailne info sellel teemal

- TNC töörežiimid: vaata "Töörežiimid", Lehekülg 71
- Programmi töötlemine: vaata "Programmi käik", Lehekülg 478

Valida programm, mida soovitakse töödelda



- ▶ Vajutage klahvi PGM MGT: TNC avab failihalduri



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi VIIMASED FAILID: TNC avab esiletõstetud akna viimati valitud failidega
- ▶ Valige vajadusel nooleklahvidega programm, mida te soovite töödelda, võtke üle klahviga ENT

Detailne info sellel teemal

- Failihaldus: vaata "Failihaldustoimingud", Lehekülg 102

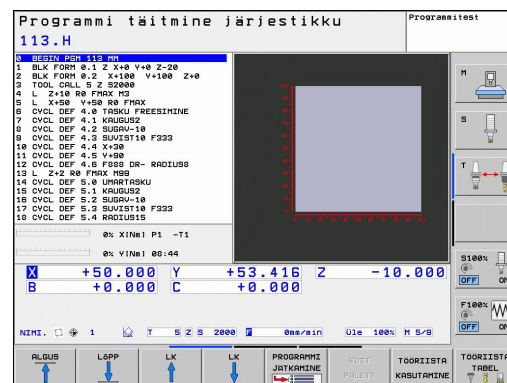
Programmi käivitamine



- ▶ Klahvi NC-start vajutamine: TNC töötleb aktiivset programmi

Detailne info sellel teemal

- Programmi töötlemine: vaata "Programmi käik", Lehekülg 478



2

Sissejuhatus

2.1 TNC 620

HEIDENHAINI TNC-d on tootmistehhi sobivad kontuurjuhtimisseadmed, millega saab traditsioonilisi freesimis- ja puurimistöid kergesti arusaadavas lihttekstidialoogi vormis programmeerida otse tööpingis. Need on ette nähtud kasutamiseks freesimis- ja puurimismasinatega ning kuni 18 teljega töötluskeskustega. Lisaks saab programmeeritult seada spindli nurkasendit.

Juhtpaneel ning ekraanikuva on kujundatud ülevaatlikult, nii et kõik funktsioonid on kiiresti ja lihtsalt kättesaadavad.



HEIDENHAINi lihtteksti dialoog ja DIN/ISO

Eriti lihtne on programmeerimine kasutajasõbraliku HEIDENHAINi lihttekstidialoogi abil. Programmi sisestamise ajal kujutatakse üksikuid töötlemisamme programmeerimisgraafika abil.

Lisaks saab kasutada vaba kontuuriprogrammeerimist FK, kui arvjuhtimisprogrammi nõuetele vastav joonis puudub. Tooriku töötlemise graafiline simuleerimine on võimalik nii programmitesti kui ka programmi töö ajal.

Lisaks saab TNC-sid programmeerida ka vastavalt DIN/ISO nõuetele või DNC-režiimis.

Programmi saate sisestada ja testida ka siis, kui detaili samal ajal mingi muu programmiga töödeldakse.

Ühilduvus

HEIDENHAINi trajektoori juhtseadmetele (alates TNC 150 B-st) koostatud programme saab TNC 620 teatud tingimustel täita. Kui NC-lausetes sisaldub kehtetuid elemente, märgistab TNC need faili avamisel VEA lausetena.



vaata "TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus",
Lehekülg 536Pöörake siin tähelepanu ka
üksikasjalikule erinevuste kirjeldusele: iTNC 530 ja
TNC 620

2.2 Ekraan ja juhtpaneel

Ekraan

TNC tarnitakse kompaktse versioonina või siis eraldi ekraani ja juhtpaneeliga versioonina. Mõlema variandi puhul TNC tarnitakse 15-tollise TFT-lameekraaniga.

1 Päiserida

Sisselülitatud TNC korral kuvatakse ekraani päisereas valitud töörežiimid: töötlusrežiimid vasakul ja programmeerimisrežiimid paremal. Päiserea suuremas lahtris on märgitud režiim, millele on lülitatud ekraan: sinna ilmuvad dialoogiküsimused ja teatetekstid (erand: kui TNC näitab ainult graafilist kujutist).

2 Funktsiooniklahvid

Jalusereas näitab TNC funktsiooniklahviriba muid funktsioone. Neid funktsioone saab valida allolevate klahvidega. Orienteerumise hõlbustamiseks viitavad otse funktsiooniklahviriba kohal olevad kitsad vöödid klahviribade arvule, mida saab kõrvalolevate mustade nooleklahvidega valida. Aktiivne funktsiooniklahviriba on kujutatud heleda vöödiga

3 Funktsiooniklahvide valik

4 Funktsiooniklahviribade ümberlülitamine

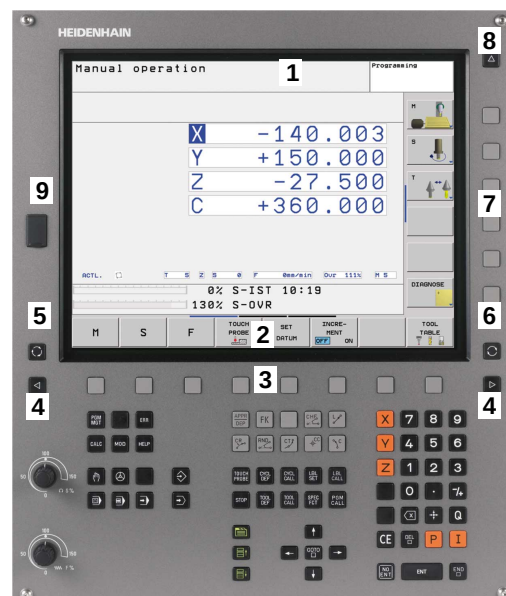
5 Ekraanijaotuse määramine

6 Ekraani ümberlülitusnupp töötlus- ja programmeerimisrežiimide vahel

7 Seadme tootja funktsiooniklahvide valikuklahvid

8 Seadme tootja funktsiooniklahviribade ümberlülitamine

9 USB-ühendus



2.2 Ekraan ja juhtpaneel

Ekraanijaotuse kindlaksmääramine

Kasutaja määrab ekraanijaotuse: nii saab TNC näiteks režiimis Programmeerimine näidata vasakpoolses aknas programmi, samal ajal kui parempoolses aknas on nt programmeerimise graafiline kujutis. Lisavõimalusena saab parempoolses aknas näidata ka programmi liigendust või ainult programmi ühes suures aknas. Missugust akent TNC näidata saab, oleneb valitud režiimist.

Ekraanijaotuse kindlaksmääramine:



- ▶ Vajutage ekraani ümberlülitusklahvi: funktsiooniklahviriba näitab võimalikke ekraanijaotusi, vt "Töörežiimid", lk 62



- ▶ Valige funktsiooniklahvi abil ekraanijaotus

Juhtpaneel

TNC 620 tarnitakse integreeritud juhtpaneeliga. Alternatiivina tarnitakse TNC 620 eraldi ekraani ja juhtpaneeliga, millel on klahvistik.

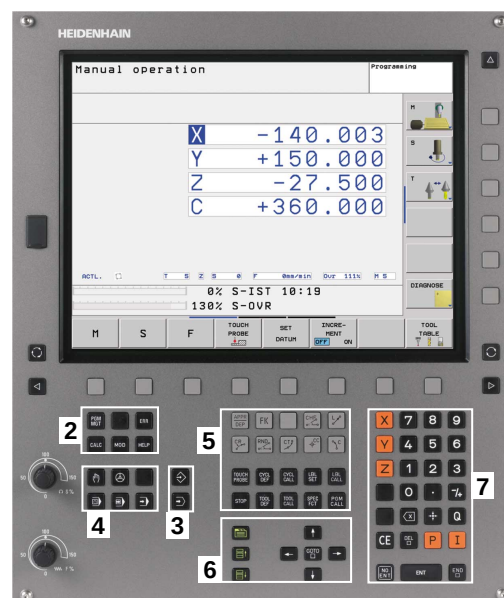
- 1 alfaklaviatuur teksti, failinimedele ning DIN/ISO-programmide sisestamiseks.
- 2 ■ Failihaldus
■ Kalkulaator
■ MOD-funktsioon
■ HELP-funktsioon
- 3 Programmeerimisrežiimid
- 4 Töötlusrežiimid
- 5 Programmeerimisdialogide avamine
- 6 Navigeerimisklahvid ja siirdekäsk GOTO
- 7 Arvude sisestamine ja telgede valik
- 10

Üksikute klahvide funktsioonid on kokku võetud esimesel kaanelehel.



Mõned tööpingitootjad ei kasuta HEIDENHAINi standard-juhtpaneeli. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Välised klahvid, nt NC-START oder NC-STOPP, on kirjeldatud seadme käsiraamatus.



2.3 Töörežiimid

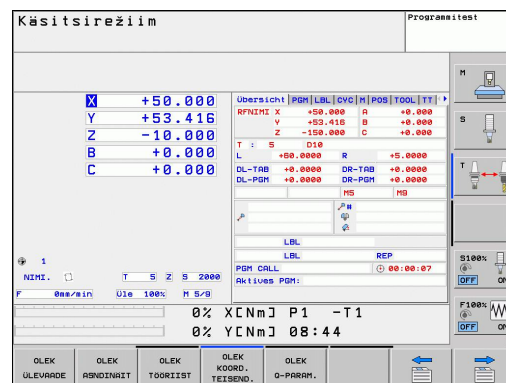
Käsitsirežiim ja elektriline seaderatas

Tööpingi reguleerimine toimub käsitsirežiimil. Selles režiimis saab tööpingi telgesid käsitsi või sammu kaupa positsioneerida, tugipunkte määrata ja töötlustasandit kallutada.

Töörežiim El. seaderatas toetab tööpingi telgede käsitsi nihutamist elektroonilise seaderattaga HR.

Ekraanijaotuse funktsiooniklahvid (valimine nii, nagu eespool kirjeldatud)

Aken	Funktsiooniklahv
Positsioonid	ASEND
Vasakul: positsioonid, paremal: olekunäit	ASEND + OLEK

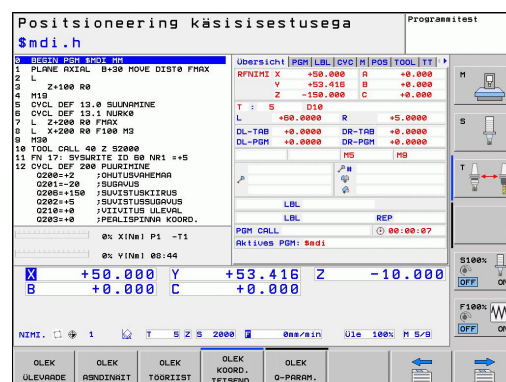


Käsitsi sisestusega positsioneerimine

Selles režiimis saab programmeerida lihtsaid nihkelikumisi, näiteks tasapinnalist freesimist või eelpositsioneerimist.

Ekraanijaotuse funktsiooniklahvid

Aken	Funktsiooniklahv
Programm	PROGRAMM
Vasakul: positsioonid, paremal: olekunäit	PROGRAMM + OLEK

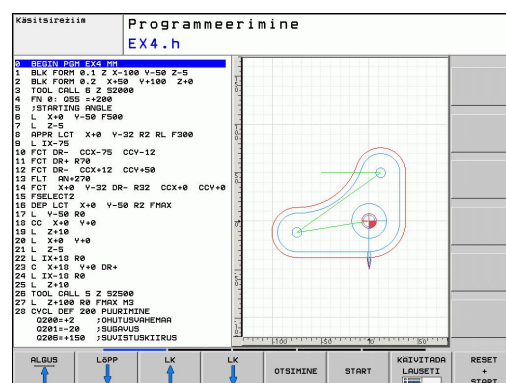


Programmeerimine

Selles režiimis toimub töötusprogrammide koostamine. Mitmekülgset tuge ja täiendust pakuvad programmeerimisel vaba kontuurprogrammeerimine, mitmesugused tsüklid ja Q-parameetrite funktsioonid. Soovi korral kuvatakse programmeerimisgraafikaga programmeeritud liikumisteed.

Ekraanijaotuse funktsiooniklahvid

Aken	Funktsiooniklahv
Programm	PROGRAMM
Vasakul: programm, paremal: programmi liigendus	PROGRAMM + LIIGENDUS
Vasakul: programm, paremal: programmeerimisgraafika	PROGRAMM + GRAAFIKA

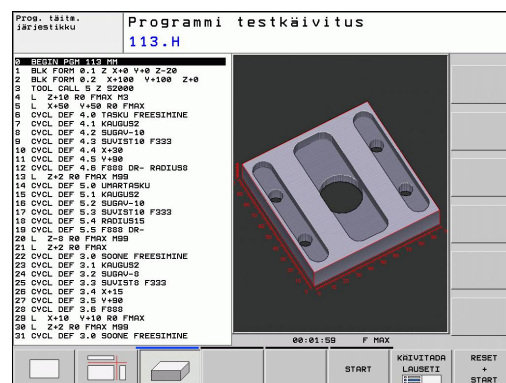


2.3 Töörežiimid

Programmitest

Programmitesti režiimis simuleerib TNC programme ja programmi osi, et avastada näiteks geomeetrilisi ebakõlasid, puuduvaid või valeandmeid programmis ja tööruumist väljumisi. Simulatsiooni toetavad mitmesugused graafilised kujutised. (tarkvarasuvand **Advanced graphic features**)

Ekraanijaotuse funktsiooniklahvid: vaata "Programmi järjestiktäitmine ja programmi täitmine üksiklausetena", Lehekülj 72.



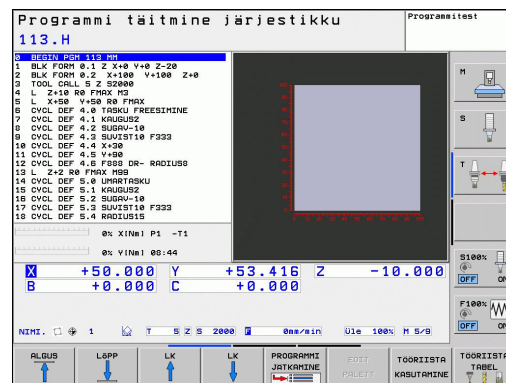
Programmi järjestiktäitmine ja programmi täitmine üksiklausetena

Programmi järjestiktäitmisel viib TNC programmi lõpuni või siis käsitsi sisestatud või programmeeritud katkestuseni. Katkestuse järel saab programmi jätkata.

Programmi täitmisel üksiklausetena saate iga lause käivitada välise START-klahvi abil ühekaupa.

Ekraanijaotuse funktsiooniklahvid

Aken	Funktsiooniklahv
Programm	PROGRAMM
Vasakul: programm, paremal: programmi liigendus	PROGRAMM + LIIGENDUS
Vasakul: positsioonid, paremal: olekunäit	PROGRAMM + OLEK
Vasakul: programm, paremal: graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)	PROGRAMM + GRAAFIKA
Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)	GRAAFIKA



Funktsiooniklahvide ekraanijaotus paletitabelite korral (tarkvarasuvand Pallet management)

Aken	Funktsiooniklahv
Paletitabel	PALETT
Vasakul: programm, paremal: paletitabel	PROGRAMM + PALETT
Vasakul: paletitabel, paremal: olek	PALETT + OLEK

2.4 Olekunäidud

Üldine olekunäit

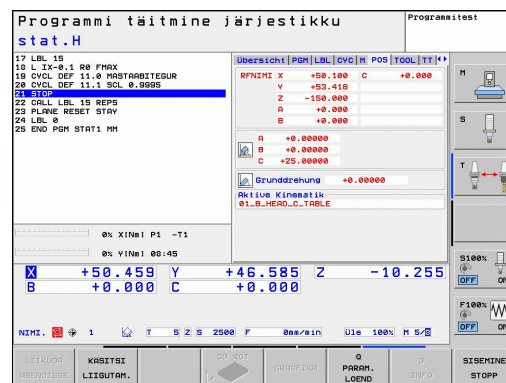
Üldine olekunäit ekraani alumises osas annab infot seadme hetkeseisundi kohta. See ilmub automaatselt režiimides

- programmi täitmine lausekaupa ja programmi järjestiktäitmine, juhul kui näiduks ei valitud ainult „graafiline kujutis“, ja
- käsitsi sisestusega positsioneerimisel.

Töörežiimides Käsitsirežiim ja El. seaderatas ilmub olekunäit suures aknas.

Olekunäidu info

Sümbol	Tähendus
TEGELIK	Positsiooni näit: tegelike, nominaalsete või jääktee koordinaatide režiim
XYZ	Tööpingi teljed; abiteljed kuvab TNC väikeste tähtedega. Kuvatavate telgede järjestus ja arv määratakse tööpingi tootja poolt. Vt tööpingi kasutusjuhendit
	Aktiivse tugipunkti number eelseadetabelist. Kui tugipunkt määrati käsitsi, kuvab TNC sümboli järel teksti MAN
F S M	Ettenihke väärtus tollides vastab kehtiva väärtuse kümnendikule. Pöörlemissagedus S, ettenihke F ja aktiivne lisafunktsioon M
	Telg on fikseeritud
	Telge saab seaderattaga nihutada
	Telgesid nihutatakse põhipöörämist arvestades
	Telgesid saab nihutada kallutatud töölustasandil
TC PM	Funktsioon M128 või FUNCTION TCPM on aktiivne
	Ükski programm pole aktiivne
	Programm on käivitatud
	Programm on peatatud
	Programm katkestatakse



Täiendavad olekunäidud

Täiendavad olekunäidud annavad täpsemat infot programmi käigu kohta. Neid saab aktiveerida kõikides režiimides, v.a töörežiim Programmi salvestamine/redigeerimine.

Täiendavate olekunäitude sisselülitamine



- ▶ Funktsiooniklahvide riba kutsumine ekraanijaotuse jaoks



- ▶ Valige täiendava olekunäiduga ekraanikuva:
TNC kuvab ekraani paremal poolel olekuvormi
ÜLEVAADE

Valige täiendavad olekunäidud



- ▶ Lülitage funktsiooniklahviriba ümber, kuni ilmuvad OLEKU funktsiooniklahvid



- ▶ Valige otse funktsiooniklahvi abil täiendav olekunäit, nt positsioonid ja koordinaadid, või



- ▶ valige otseteeklahvidega soovitud vaade

Alljärgnevalt kirjeldatakse olemasolevaid olekunäite, mida saab valida otse funktsiooniklahvidega või otseteeklahvidega.



Ärge unustage, et mõned alljärgnevalt kirjeldatud olekuteadetest on kasutatavad ainult siis, kui olete oma TNC-s aktiveerinud juurdekuulava tarkvarasuvandi.

Ülevaade

Olekuvorm **Ülevaade** kuvab TNC pärast selle sisselülitamist, kui olete valinud ekraanijaotuse PROGRAMM+OLEK (või ASEND + OLEK). Ülevaatevorm sisaldab kokkuvõtlikult kõige olulisemat olekuinfot, mille leiata laialipaisatuna ka vastavate detailsetelt vormidelt.

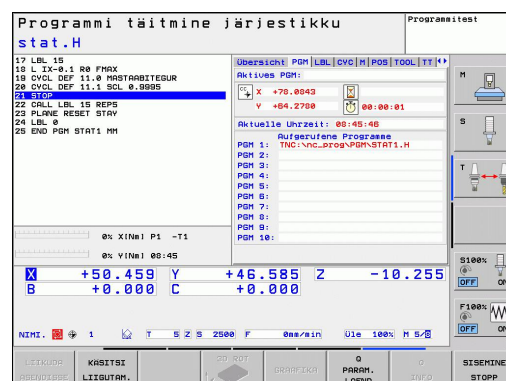
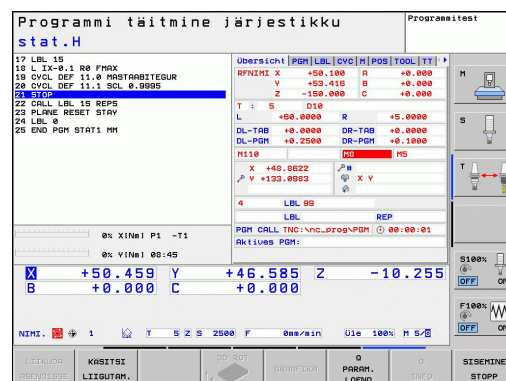
Funktsiooni-klahv Tähendus

OLEK ÜLEVADE	Asendinäit
	Tööriista andmed
	Aktiivsed M-funktsioonid
	Aktiivsed koordinaatide teisendused
	Aktiivne alamprogramm
	Aktiivne programmiosa kordus
	Käsu PGM CALL abil valitud programm
	Tegelik töötlemisaeg
	Aktiivse põhiprogrammi nimi

Üldine programmiinfo (sakk PGM)

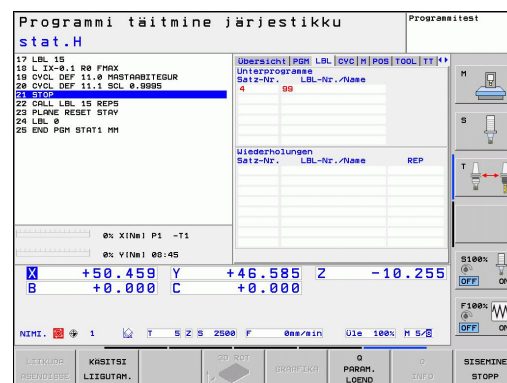
Funktsiooni-klahv Tähendus

Otsevalimine pole võimalik	Aktiivse põhiprogrammi nimi
	Ringi keskpunkt CC (poolus)
	Viivitusaja loendur
	Töötlemisaeg, kui programmi simuleeriti režiimis Programmitest täielikult
	Tegelik töötlemisaeg %-des
	Kehtiv kellaeg
	Aktiveeritud programmid



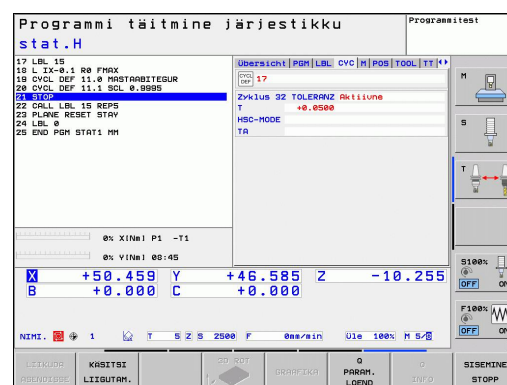
Programmiosa kordus/alamprogrammid (sakk LBL)

Funktsiooni-klahv	Tähendus
Otsevalimine pole võimalik	Aktiivsed programmiosa kordused lausenumbri, märgisenumbri ja programmeeritud / veel teostatavate korduste arvuga
	Aktiivsed alamprogrammi numbrid lausenumbriga, milles alamprogramm koos märgisenumbriga aktiveeriti



Info standardtsükli kohta (sakk CYC)

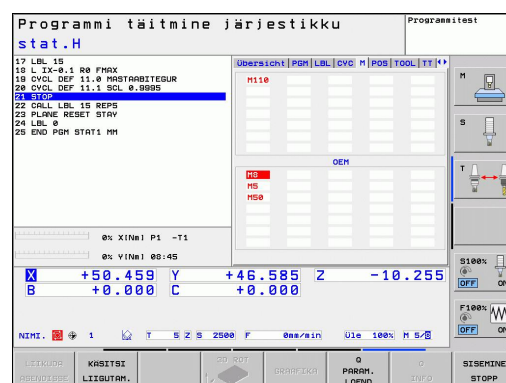
Funktsiooni-klahv	Tähendus
Otsevalimine pole võimalik	Aktiivne töötlemistsükkel
	32 tsükli tolerantsi aktiivsed väärtused



Aktiivsed lisafunktsioonid M (sakk M)

Funktsiooniklahv

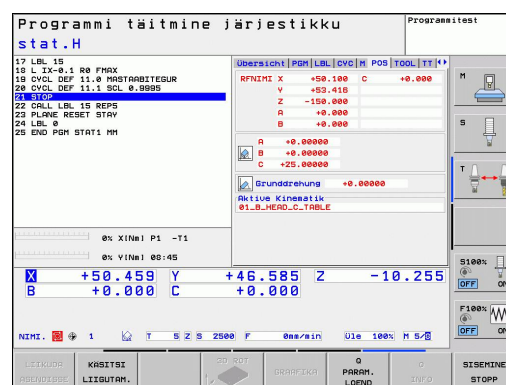
Otsevalimine pole võimalik	Kindlaksmääratud tähendusega aktiivsete M-funktsioonide loend
	Teie tööpingi tootja poolt kohandatud aktiivsete M-funktsioonide loend



Positsioonid ja koordinaadid (sakk POS)

Funktsiooni-klahv

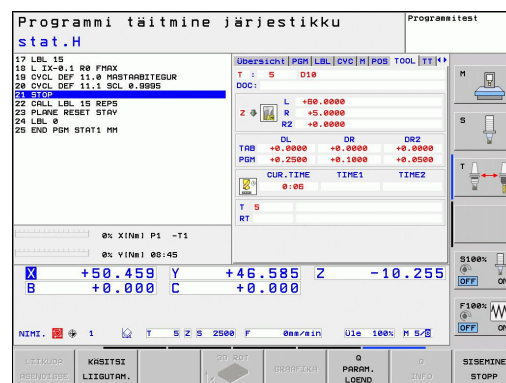
OLEK ASNDINAIT	Asendinäidu liik, näiteks Tegelik asend
	Töötlustasandi kaldenurk
	Põhipöördenurk
	Akt. kinemaatika



Info tööriistade kohta (sakk TOOL)

Funktsooni-klahv Tähendus

OLEK TÖÖRIIST	Aktiivse tööriista näit:
	- Näit T: tööriista number ja nimi - Näit RT: asendustööriista number ja nimi
	Tööriistatelg
	Tööriistapikkused ja -raadiused
	Töötlusvarud (delta-väärtused) tööriistatabelist (TAB) ja käsust TOOL CALL (PGM)
	Seisuaeg, maksimaalne seisuaeg (TIME 1) ja maksimaalne seisuaeg TOOL CALL korral (TIME 2)
	Programmeeritud tööriista ja asendustööriista näit



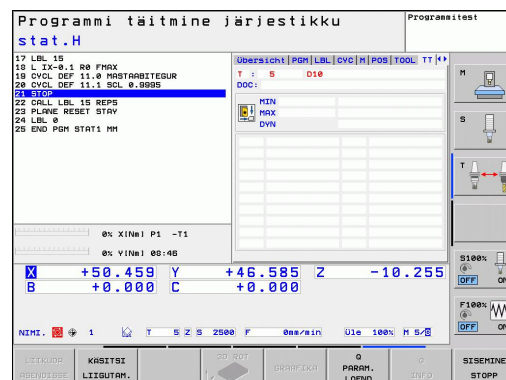
Tööriista mõõtmine (sakk TT)



TNC kuvab sakk TT ainult siis, kui see funktsioon on teie seadmes aktiveeritud.

Funktsooni-klahv Tähendus

Otsevalimine pole võimalik	Mõõdetava tööriista number
	Näit, kas mõõdetakse tööriista raadiust või pikkust
	Üksikute lõiketerade mõõtmise MIN- ja MAX-väärtus ja tulemus mõõtmisel pöörleva tööriistaga (DYN)
	Tööriista lõiketera number koos vastava mõõteväärtusega. Mõõteväärtuse taga olev tärn näitab, et tööriistatabeli tolerants on ületatud



Koordinaatide teisendused (sakk TRANS)

Funksiooni-
klahv

Tähendus

OLEK
KOORD.
TEISEND.

Aktiivse nullpunktitabeli nimi

Aktiivne nullpunktinumber (#); kommentaar
aktiivse nullpunktinumbri aktiivsest reast (DOC)
tsüklist 7Aktiivne nullpunktinihe (tsükkel 7); TNC kuvab
aktiivse nullpunktinihke kuni 8 teljel

Peegeldatud teljed (tsükkel 8)

Aktiivne põhipööre

Aktiivne pöördenuurk (tsükkel 10)

Aktiivne mastaabitegur / mastaabitegurid
(tsükklid 11 / 26); TNC kuvab aktiivse
mastaabiteguri kuni 6 teljel

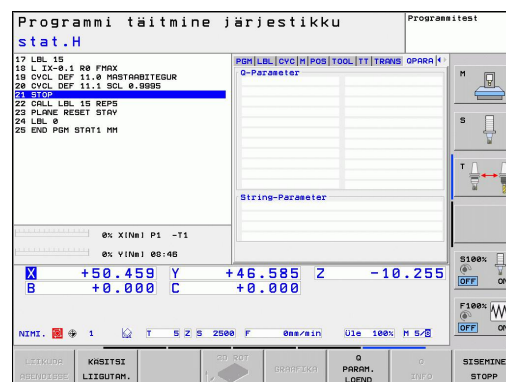
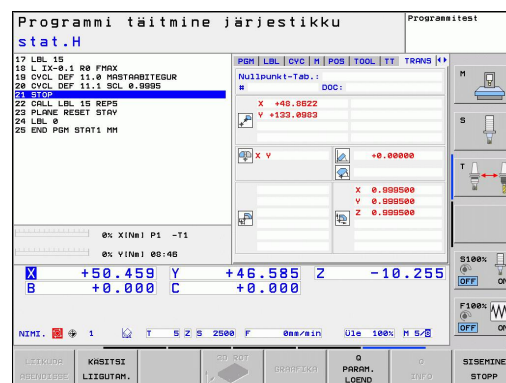
Tsentraalse venitamise keskpunkt

Vaata kasutusjuhendit Tsükliid, Tsükliid koordinaatide
teisendamiseks

Q-parameetri kuvamine (sakk QPARA)

Funksiooni-
klahv

Tähendus

OLEK
Q-PARAM.Definieeritud Q-parameetri tegeliku väärtuse
kuvamineDefinieeritud stringiparameetrite märgijadade
kuvamine

2.5 Tarvikud: HEIDENHAINi 3D-kontaktandurid ja elektroonilised seaderattad

2.5 Tarvikud: HEIDENHAINi 3D-kontaktandurid ja elektroonilised seaderattad

3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function)

Mitmesuguste HEIDENHAINi 3D-kontaktanduritega võite:

- töödeldavaid detaile automaatselt rihtida
- kiiresti ja täpselt tugipunkte määrata
- mõõta töödeldavat toorikut programmi käigus
- mõõta ja kontrollida tööriistu



Kõiki tsüklite (kontaktanduri tsüklite ja töötlustsüklite) funktsioone on kirjeldatud eraldi tsüklite programmeerimise kasutusjuhendis. Nimetatud kasutusjuhendiga tutvumiseks pöörduge HEIDENHAINi poole. ID: 679295-xx

Lülituvad kontaktandurid TS 220, TS 440, TS 444, TS 640 ja TS 740

Need kontaktandurid sobivad eriti hästi toorikute automaatseks suunamiseks, tugipunktide määramiseks ja töödeldava tooriku mõõtmisteks. TS 220 edastab lülitussignaale kaabli kaudu ja on lisaks soodsaks alternatiiviks, kui peate vahetevahel digitaliseerima.

Kontaktandurid TS 640 (vt joonist) ja väiksem TS 440, mis edastavad lülitussignaale kaablita, infrapunased, on spetsiaalselt ette nähtud tööriistavahetiga tööpinkidele.

Tööpõhimõte: HEIDENHAINi lülitavas kontaktanduris registreerib puutevaba optiline lüliti andurinõela kõrvalekalde. Saadetud signaal võimaldab salvestada kontaktanduri tegeliku asendi nimiväärtuse.



Tööriistade kontaktandur TT 140 tööriistade mõõtmiseks

TT 140 on lülitav 3D-kontaktandur tööriistade mõõtmiseks ja kontrollimiseks. TNC-I on 3 tsüklit, millega saab mõõta tööriista raadiust ja pikkust seisva või pöörleva spindli korral. Eriti tugev konstruktsioon ja kaitstuse aste teevad TT 140 vastupidavaks jahutusvedeliku ja laastude suhtes. Lülitussignaal tekitatakse puutevaba optilise lüliti abil, mida iseloomustab kõrge töökindlus.



Tarvikud: HEIDENHAINi 3D-kontaktandurid ja elektroonilised seaderattad 2.5

Elektroonilised seaderattad HR

Elektroonilised seaderattad lihtsustavad telje juhtpindade täpset käsitsi nihutamist. Nihke suurus seaderatta pöörde kohta on valitav laias vahemikus. Lisaks integreeritud seaderatastele HR 130 ja HR 150 pakub HEIDENHAIN ka kaasaskantavat seaderatast HR 410.



3

**Programmeerimine:
alused, failihaldus**

3.1 Alused

3.1 Alused

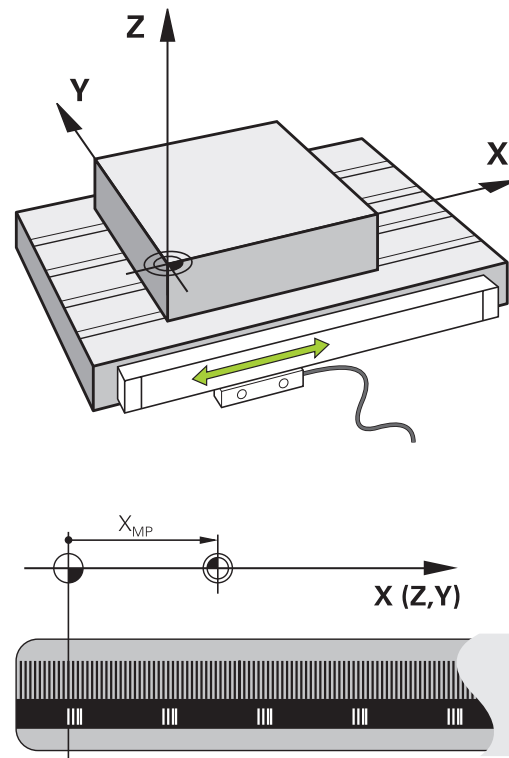
Liikumistee pikkuse mõõteseadmed ja võrdlusmärgised

Seadme telgedel paiknevad teepikkuse mõõteseadmed, mis registreerivad seadme töölaua või tööriista positsiooni. Lineaartelgedele on tavaliselt paigaldatud pikkuse mõõteseadmed, pöördlaudadele ja pöördetelgedele nurgamõõteseadmed.

Kui üks seadmetelg liigub, tekitab selle juurde kuuluv teepikkuse mõõteseadme elektrilise signaali, mille alusel TNC arvutab seadmetelje täpse tegeliku positsiooni.

Voolukatkestuse korral läheb seadme kelgu positsiooni ja arvutatud tegeliku positsiooni vaheline vastavus kaduma. Selle vastavuse taastamiseks on teepikkuse impulss-mõõteseadmed varustatud võrdlusmärgistega. Võrdlusmärgise ületamisel saab TNC signaali, mis tähistab seadmepõhist tugipunkti. Selle abil saab TNC uuesti taastada ettenähtud positsiooni ja seadme tegeliku positsiooni vastavuse. Kauguse suhtes kodeeritud teepikkuse mõõteseadmete korral tuleb seadmetelgi liigutada maksimaalselt 20 mm, nurgamõõteseadmete korral maksimaalselt 20°.

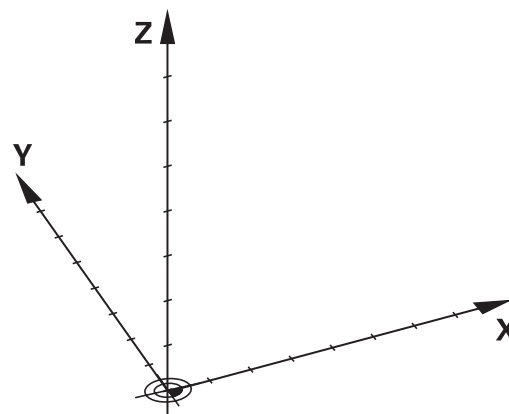
Absoluutsetel mõõteseadmetel kantakse pärast sisselülitamist juhtsüsteemi absoluutne positsiooniväärtus. Tänu sellele on kohe pärast sisselülitamist ilma seadmetelgede liigutamisetä uuesti taastatud tegeliku positsiooni ja liugkelgu positsiooni vaheline vastavus.

**Võrdlussüsteem**

Võrdlussüsteemi abil saate positsioone tasapinnal või ruumis ühetimõistetavalt kindlaks määrata. Positsiooni andmed on alati seotud kindlaksmääratud punktiga ja seda kirjeldatakse koordinaatide abil.

Täisnurkses süsteemis (ristkoordinaatsüsteemis) on kolm suunda määratud telgedega X, Y ja Z. Kõik teljed on üksteise suhtes täisnurga all ning lõikuvad ühes punktis – nullpunktis. Koordinaat väljendab kaugust nullpunktini ühes nendest suundadest. Nii saab asendit kirjeldada tasapinnal kahe koordinaadiga ja ruumis kolme koordinaadiga.

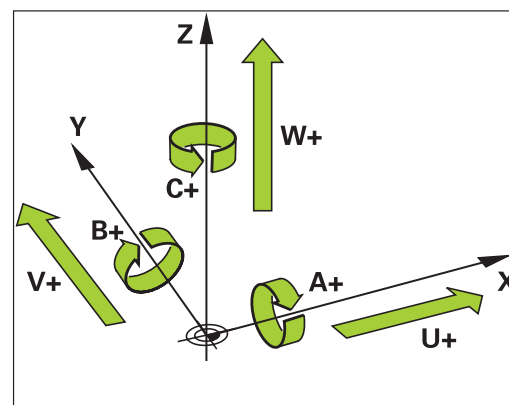
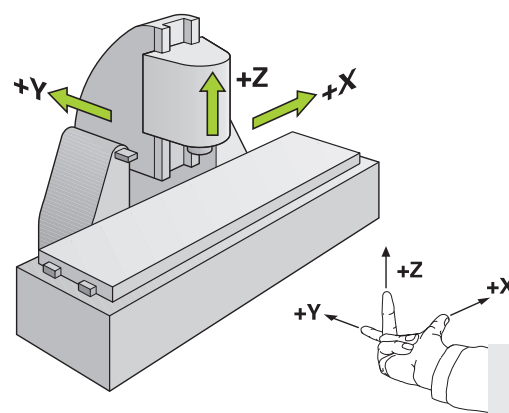
Nullpunktiga seotud koordinaate nimetatakse absoluutseteks koordinaatideks. Suhtelised koordinaadid on seotud suvalise muu positsiooniga (tugipunktiga) koordinaatsüsteemis. Suhtelisi koordinaatväärtusi nimetatakse ka inkrementaalseteks koordinaatväärtusteks.



Võrdlussüsteem freespinkides

Tooriku töötlemisel freespingis kasutatakse võrdlussüsteemina tavaliselt täisnurkset koordinaatsüsteemi. Parempoolsel joonisel on näha, kuidas täisnurkne koordinaatsüsteem on seotud seadme telgedega. Meelespidamisel on abiks parema käe kolmesõrmereegel: kui keskmine sõrm on suunatud tööriista telje suunas toorikult tööriistale, näitab ta suunda Z+, põial suunda X+ ja nimetissõrm suunda Y+.

TNC 620 võib valikuliselt juhtida kuni 18 telge. Peale põhitelgede X, Y ja Z on olemas paralleelselt kulgevad lisateljed U, V ja W. Pöördetelgede tähisteks on A, B ja C. Parempoolsel alumisel joonisel on kujutatud lisatelgede või vastavalt pöördetelgede paigutust peatelgede suhtes.



Telgede tähistamine freespinkides

Freesimiseseadme telgi X, Y ja Z nimetatakse ka tööriistateljeks, peateljeks (1. telg) ja kõrvalteljeks (2. telg). Tööriistatelje paigutus määrab pea- ja kõrvaltelje paigutuse.

Tööriistatelg	Peatelg	Kõrvaltelg
X	Y	Z
Y	Z	X
Z	X	Y

3 Programmeerimine: alused, failihaldus

3.1 Alused

Polaarkoordinaadid

Kui valmistusjoonisel on mõõtmised esitatud täisnurkse koordinaadistiku alusel, koostatakse ka töötlusprogramm ristkoordinaatide põhjal. Kaarjooni omavatel toorikutel või nurgaandmete olemasolul on sageli lihtsam positsioone kindlaks määrata polaarkoordinaatides.

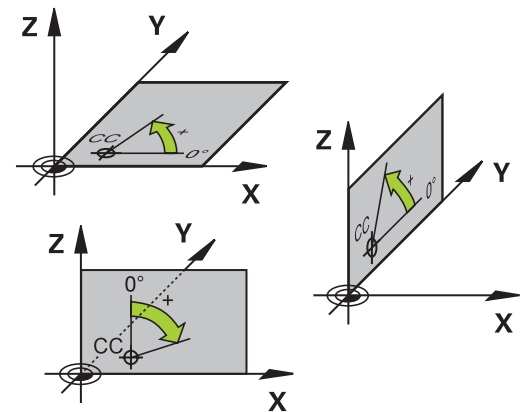
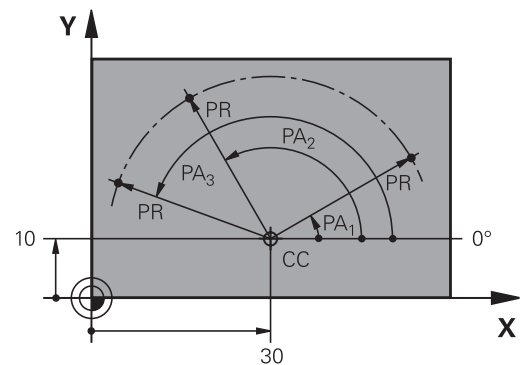
Vastupidiselt ristkoordinaatidele X, Y ja Z kirjeldavad polaarkoordinaadid ainult tasapinnal olevaid positsioone. Polaarkoordinaatidel on nullpunktiks Pol CC (CC = circle centre; ingl. k. ringi keskpunkt). Tasapinnal paiknev positsioon on seega üheselt määratletud:

- Polaarkoordinaat-raadius: positsiooni kaugus punktist Pol CC
- Polaarkoordinaatide nurk: nurk nurga võrdlustelje ja lõigu vahel, mis ühendab punkti Pol CC positsiooniga

Punkti Pol ja nurk-võrdlustelje määratlemine

Punkt Pol määratletakse kahe koordinaadi abil ristkoordinaatsüsteemis ühel kolmest tasapinnast. See määrab üheselt ära ka nurk-võrdlustelje polaarkoordinaatnurga PAA korral.

Polaarkoordinaadid (tasapind)	Nurk-võrdlustelg
X/Y	+X
Y/Z	+Y
Z/X	+Z



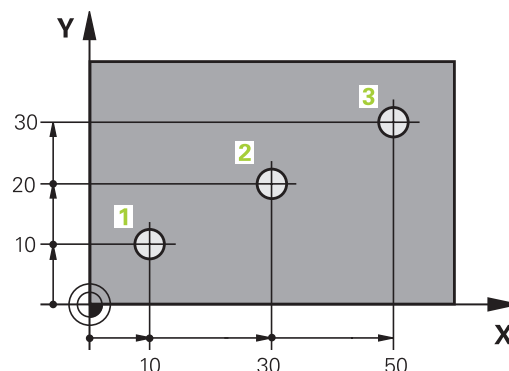
Absoluutsed ja inkrementaalsed tooriku positsioonid

Absoluutsed tooriku positsioonid

Kui koordinaadid on seotud ühe positsiooniga koordinaatide nullpunktis (lähtepositsiooniga), nimetatakse neid koordinaate absoluutseteks koordinaatideks. Iga positsioon toorikul on oma absoluutsete koordinaatidega üheselt määratletud.

Näide 1: puuravad absoluutsete koordinaatidega:

Puurava 1	Puurava 2	Puurava 3
X = 10 mm	X = 30 mm	X = 50 mm
Y = 10 mm	Y = 20 mm	Y = 30 mm



Inkrementaalsed tooriku positsioonid

Inkrementaalsed koordinaadid on seotud tööriista viimati programmeeritud positsiooniga, mis toimib suhtelise (mõttelise) nullpunktina. Inkrementaalsed koordinaadid annavad programmi koostamisel seega mõõtme viimase ja sellele järgneva ettenähtud positsiooni vahel, mille võrra tööriist peab edasi liikuma. Seetõttu nimetatakse seda ka ahelmõõtmeks.

Inkrementaalmõõdet tähistatakse teljenimetuse ees oleva „I“-ga telje tähise ees.

Näide 2: Puuravad inkrementaalsete koordinaatidega

Absoluutkoordinaadid puuravale 4

X = 10 mm

Y = 10 mm

Puurava 5, seotud avaga 4

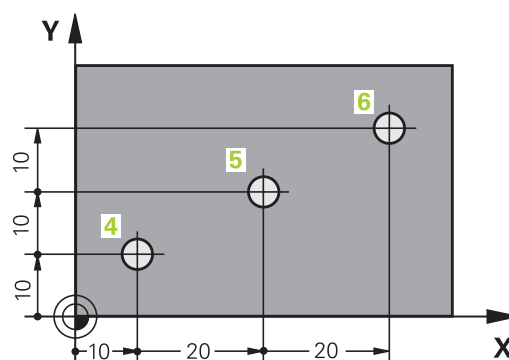
X = 20 mm

Y = 10 mm

Puurava 6, seotud avaga 5

X = 20 mm

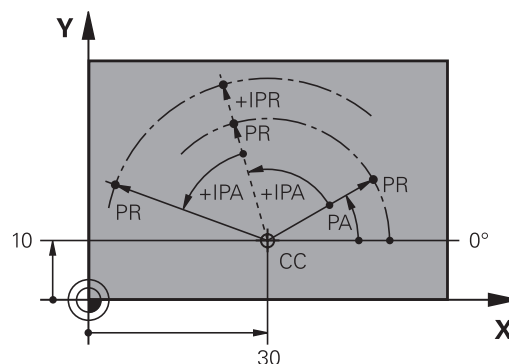
Y = 10 mm



Absoluutsed ja inkrementaalsed polaarkoordinaadid

Absoluutsed koordinaadid on alati seotud punktiga Pol ja nurk-võrdlusteljega.

Inkrementaalsed koordinaadid lähtuvad alati viimati programmeeritud tööriista asendist.



3.1 Alused

Tugipunkti valimine

Tooriku joonisel antakse absoluutse tugipunktina (nullpunktina) ette tööriista teatud kindel vormielement, enamasti tooriku nurk. Tugipunkti seadmisel rihtige toorik esmalt seadmetelgede suhtes ning seadke tööriist igal teljel tooriku suhtes teatud kindlale positsioonile. Selle positsiooni korral seadistate TNC näidiku kas nulli või positsiooni etteantud väärtusele. Seeläbi seate tooriku vastavusse võrdlussüsteemiga, mis vastab TNC-näidikule või teie töötlusprogrammile.

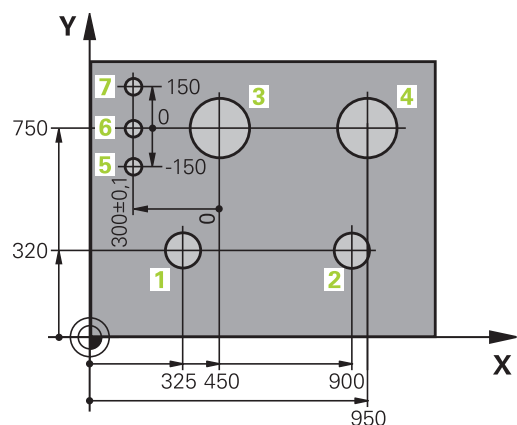
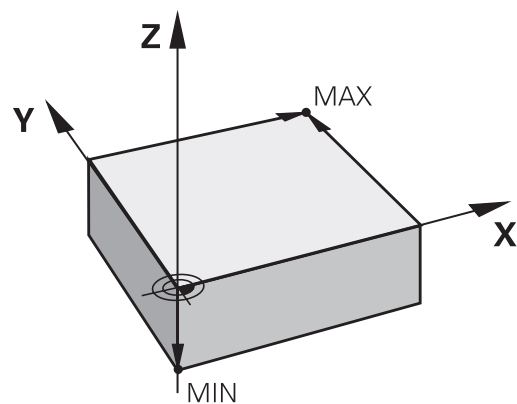
Kui tooriku joonis näitab suhtelisi tugipunkte, kasutage koordinaatide ümberarvutamiseks lihtsalt tsükleid (vaata kasutusjuhendit: Tsüklid, Tsüklid koordinaatide teisendamiseks).

Kui tooriku joonis ei ole varustatud arvujuhtimisele vastavate mõõtmetega, valige tugipunktiks mingi positsioon või tooriku nurk, millest saab võimalikult lihtsasti tuletada tooriku ülejäänud positsioonid.

Eriti mugavalt saate tugipunkte määrata HEIDENHAINi 3D-kontaktanduri abil. Vt kasutusjuhendis Tsüklite programmeerimine, "Tugipunkti määramine 3D-kontaktanduri abil".

Näide

Tooriku eskiisil on näha puuravad (**1** kuni **4**), mille mõõtmed on antud absoluutse tugipunkti (koordinaatidega $X=0$ $Y=0$) suhtes. Puuravad (**5** kuni **7**) on seotud suhtelise tugipunktiga, mille absoluutkoordinaadid on $X=450$ $Y=750$. Tsükli **NULLPUNKTI NIHUTAMINE** abil saab nullpunkti ajutiselt nihutada positsioonile $X=450$, $Y=750$, mis võimaldab puuravasid (**5** kuni **7**) programmeerida ilma täiendavate arvutusteta.



3.2 Programmi avamine ja sisestamine

NC-programmi ülesehitus HEIDENHAINi lihttekstiga-vormingus

Töötlemisprogramm koosneb reast programmi lausetest.

Parempoolsel joonisel on näidatud ühe lause elemente.

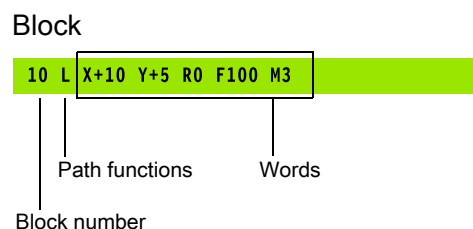
TNC nummerdab töötlemisprogrammi laused kasvavas järjekorras.

Programmi esimest lauset tähistavad **BEGIN PGM**, programmi nimi ja kehtiv mõõtühik.

Järgnevad laused sisaldavad alljärgnevat informatsiooni:

- Toorik
- Töötiista kuvamine
- Liikumine ohutule kaugusele
- Ettenihked ja pöörlemissagedused
- Liikumisteed, tsüklid ja muud funktsioonid

Programmi viimast lauset tähistavad **END PGM**, programmi nimi ja kehtiv mõõtühik.



HEIDENHAIN soovib pärast tööriistakutset alati ohutuspositsioonile liikuda, kust TNC saab ilma kokkupõrkeohuta töötlemiseks positsioneerida!

Tooriku defineerimine: BLK FORM

Kohe pärast uue programmi avamist tuleb defineerida risttahuka-kujuline, töötlemata toorik. Tooriku tagantjärele defineerimiseks vajutage klahvi SPEC FCT, funktsiooniklahvi PROGRAMMI TINGIMUSED ja lõpuks funktsiooniklahvi BLK FORM. Seda definitsiooni vajab TNC graafilisteks simulatsioonideks. Risttahuka küljed tohivad olla maksimaalselt 100 000 mm pikkused ja need peavad olema paralleelsed telgedega X,Y ja Z. See toorik on määratletud oma kahe nurgapunktiga:

- MIN-punkt: vähim risttahuka X-, Y- ja Z-koordinaatidest; sisestada absoluutväärtused
- MAX-punkt: suurim risttahuka X-, Y- ja Z-koordinaatidest; sisestada absoluut- või inkrementaalkoordinaadid



Tooriku defineerimine on nõutav ainult juhul, kui soovetakse programmi graafiliselt testida!

3.2 Programmi avamine ja sisestamine

Uue töötlusprogrammi avamine

Töötlusprogramm tuleb alati sisestada töörežiimis **PROGRAMMEERIMINE**. Näide programmi avamisest:



- ▶ Valige töörežiim **PROGRAMMEERIMINE**



- ▶ Failihalduse kutsumine: vajutage klahvi PGM MGT

Valige kaust, kuhu soovite uut programmi salvestada:

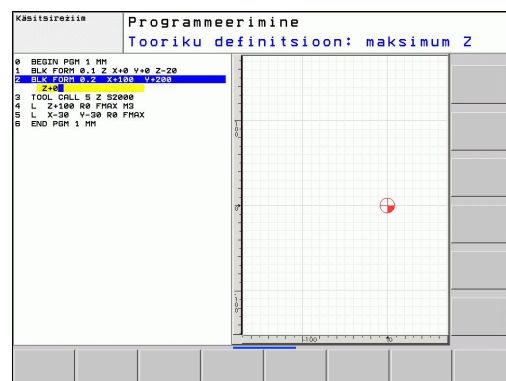
FAILINIMI = ALT.H



- ▶ Sisestage uus programminimi, kinnitage klahviga ENT



- ▶ Mõõtühiku valimine: vajutage funktsiooniklahvi MM või INCH. TNC lülitab sisse programmiakna ning avab dialoogi **BLK-FORM** tooriku defineerimiseks



TÖÖTLUSTASAND JOONISEL: XY



- ▶ Sisestada spindlitelg, näiteks Z

TOORIKU DEFINEERIMINE: MIINIMUM



- ▶ Sisestage üksteise järel MIN-punkti koordinaadid X, Y ja Z ning iga kord kinnitage klahviga ENT

TOORIKU DEFINEERIMINE: MAKSIMUM



- ▶ Sisestage üksteise järel MAX-punkti koordinaadid X, Y ja Z ning iga kord kinnitage klahviga ENT

Näide: BLK-vormi näit NC-programmis

0 BEGIN PGM NEU MM	Programmi algus, nimi, mõõtühik
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Spindlitelg, MIN-punkti koordinaadid
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	MAX-punkti koordinaadid
3 END PGM NEU MM	Programmi lõpp, nimi, mõõtühik

TNC loob lausenumbrid ning **BEGIN**- ja **END**-lause automaatselt.



Kui ei soovita programmeerida tooriku definitsiooni, tuleb dialoog klahvi DEL abil katkestada sammul **töötlustasand joonisel: XY!**

TNC saab graafiku kuvada ainult siis, kui lühima külje pikkuseks on vähemalt 50 µm ja pikima külje pikkuseks maksimaalselt 99 999,999 mm.

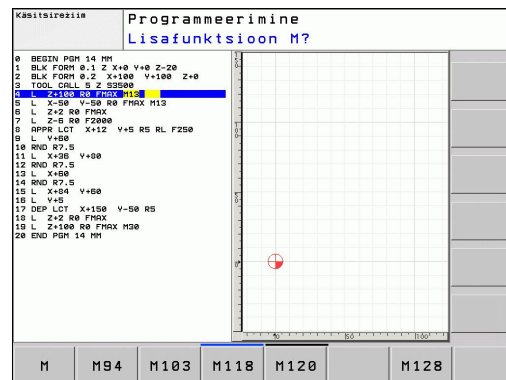
Tööriista liikumise programmeerimine lihtteksti-dialoogis-s

Lause programmeerimiseks vajutage esmalt dialoogiklahvi.

Ekraanipäises küsib TNC kõiki vajalikke andmeid.



Kui sisestate DIN/ISO-funktsioonid ühendatud USB-klaviatuurilt, arvestage, et suurtähed on aktiivsed.



Positsioneerimislause näide



- Lause avamiseks sisestage Lause avamine

KOORDINAADID?



- 10 (sisestage X-telje sihtkoordinaadid)



- 20 (sisestage Y-telje sihtkoordinaadid)

ENT

- klahviga ENT järgmise küsimuse juurde

RAADIUSKORR.: RL/RR/EI KORR.?

ENT

- Sisestage "Mitte korrigeerida", klahviga ENT liikuge edasi järgmisele küsimusele

ETTENIHE F=? / F MAX = ENT

- 100 (sisestage selle trajektoori jaoks ettenihe 100 mm/min)

ENT

- klahviga ENT järgmise küsimuse juurde

LISAFUNKTSIOON M?

- Sisestage 3 (lisafunktsioon M3 „Spindel sees“).

ENT

- Klahviga ENT lõpetab TNC selle dialoogi.

Programmiaknas kuvatakse rida:

3 L X+10 Y+5 R0 F100 M3

3.2 Programmi avamine ja sisestamine

Võimalikud ettenihkesisestused

Ettenihke määramise funktsioonid	Funktsiooniklahv
Kiirkäiguga liikumine, mõjub lausete kaupa. Erand: kui defineeritud enne APPR -lauset, siis toimib FMAX ka abipunktile liikumisel vaata "Olulised positsioonid lähenemisel ja eemaldumisel", Lehekülg 179	
Automaatselt arvutatud ettenihkega liikumine TOOL CALL -lausest	
Liikumine programmeeritud ettenihkega (ühik mm/min või 1/10 tolli/min). Pöördetelgede puhul tõlgendab TNC ettenihet kraad/min, sõltumatult sellest, kas programm on kirjutatud mm-s või tollides.	
Pöördeettenihke defineerimine (ühik mm/p või tolli/p). Tähelepanu: tolli-programmides pole FU M136-ga kombineeritav	
Hammasettenihke defineerimine (ühik mm/hammas või tolli/hammas). Hammaste arv peab olema defineeritud tööriistatabeli veerus CUT.	
Dialoogijuhtimise funktsioonid	Klahv
Dialoogiküsimuse vahelejätmine	
Dialoogi enneaegne lõpetamine	
Dialoogi katkestamine ja kustutamine	

Tegeliku asendi ülevõtmine

TNC võimaldab programmis rakendada tööriista tegelikku positsiooni, näiteks kui

- programmeerite nihkelauseid
- programmeerite tsükleid

Õigete asendiväärtuste ülevõtmiseks toimige järgmiselt:

- ▶ Positsioneerige sisestusväli lauses kohale, milles soovite asendi üle võtta



- ▶ Funktsiooni Tegeliku asendi ülevõtmine valimine: TNC näitab funktsiooniklahvide ribal telgi, millel saab asendeid sisse lugeda



- ▶ Telje valimine: TNC kirjutab valitud telje tegeliku asendi aktiivsele sisestusväljale



TNC loeb töötlustasapinnas alati sisse tööriista keskpunkti koordinaadid – ka siis, kui tööriista raadiuse korrektuur on aktiivne.

TNC võtab tööriistateljel alati üle tööriista tipu koordinaadid, st arvestab alati aktiivse tööriista pikkuse korrektuuri.

TNC hoiab funktsiooniklahvide riba telgede valimiseks aktiivsena seni, kuni te selle välja lülitate, vajutades uuesti klahvi Tegeliku asendi ülevõtmine. See kehtib ka juhul, kui salvestate aktiivse lause ning trajektoori funktsiooniklahviga avate uue lause. Kui valite lauseelemendi, kus peate funktsiooniklahviga valima ühe sisestusvariandi (nt raadiuse korrektuuri), sulgeb TNC funktsiooniklahvide riba telgede valikuks samuti.

Funktsioon "Tegeliku asendi ülevõtmine" on aktiveeritud töötlustasandi kallutamise funktsiooni korral keelatud.

3.2 Programmi avamine ja sisestamine

Programmi redigeerimine



Programmi saate redigeerida ainult siis, kui TNC seda parajasti mõnes seadme režiimis ei käita.

Töötlusprogrammi loomise või muutmise ajal saate noole- või funktsiooniklahvidega valida programmi kõiki ridasid ning lause üksikuid sõnu:

Funktsioon	Funktsiooniklahv/ klahvid
Lehekülje võrra ülespoole sirvimine	
Lehekülje võrra allapoole sirvimine	
Siirdumine programmi algusesse	
Siirdumine programmi lõppu	
Aktiivse lause asendi muutmine ekraanil. Niiviisi saab kuvada rohkem programmi lauseid, mis on programmeeritud enne aktiivset lauset	
Aktiivse lause asendi muutmine ekraanil. Niiviisi saab kuvada rohkem programmi lauseid, mis on programmeeritud pärast aktiivset lauset	
Liikumine lauselt lausele	
Üksikute sõnade valimine lauses	
Kindla lause valimine: vajutage klahvi GOTO, sisestage soovitud lausenumbr, kinnitage klahviga ENT. Või sisestage lausenumbri samm ja hüpake sisestatud ridade arvust üle, vajutades funktsiooniklahvi N RIDA üles või alla	

Funktsioon	Funktsiooniklahv/ klahv
Valitud sõna väärtuse nullimine	
Vale väärtuse kustutamine	
Veateate (mittevilkuva) kustutamine	
Valitud sõna kustutamine	
Valitud lause kustutamine	
Tsüklite ja programmiosade kustutamine	
Lause lisamine, mida on viimati redigeeritud või kustutatud	

Lausete lisamine suvalisse kohta

- ▶ Valige lause, mille järel soovite lisada uut lauset, ja avage dialoog

Sõnade muutmine ja lisamine

- ▶ Valige lauses sõna ja kirjutage see uue väärtusega üle. Kui sõna on valitud, siis saate kasutada lihtteksti dialoogi
- ▶ Muutmise lõpetamine: vajutage klahvi END

Kui soovite lisada sõna, vajutage nooleklahve (paremale või vasakule), kuni ilmub soovitud dialoog, ja sisestage soovitud väärtus.

Samade sõnade otsimine erinevates lausetes

Selle funktsiooni kasutamiseks seadke funktsiooniklahv AUTOM. JOONISTAMINE asendisse VÄLJA LÜLITATUD.



- ▶ Sõna valimine lauses: vajutage nooleklahvi nii mitu korda, kuni soovitud sõna on märgitud



- ▶ Lause valimine nooleklahvidega

Äsja valitud lauses on märgitud sama sõna, mis eelnevalt valitud lauses.



Kui käivitasite otsingu väga pikas programmis, kuvab TNC edenemisnäidu sümboli. Sellisel juhul saate funktsiooniklahvi abil otsingut katkestada.

3.2 Programmi avamine ja sisestamine

Suvalise teksti otsimine

- ▶ Otsingufunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi OTSI. TNC kuvab dialoogi **Teksti otsing**:
- ▶ Otsitava teksti sisestamine
- ▶ Teksti otsing: vajutage funktsiooniklahvi TEOSTA

Programmiosade märkimine, kopeerimine, kustutamine ja lisamine

Programmiosade kopeerimiseks ühe arvjuhtimisprogrammi raames või mingisse muusse arvjuhtimisprogrammi kasutab TNC järgmisi funktsioone: vt allpooltoodud tabelit.

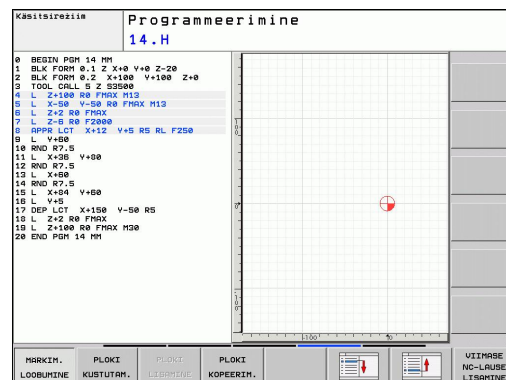
Programmiosade kopeerimiseks toimige alljärgnevalt:

- ▶ Valige märkimisfunktsioonidega funktsiooniklahvide riba
- ▶ Valige kopeeritava programmiosa esimene (viimane) lause
- ▶ Esimese (viimase) lause märkimine: vajutage funktsiooniklahvi PLOKI MÄRKIMINE. TNC seab kursorivälja lausenumbri esimesele positsioonile ja toob esile funktsiooniklahvi MÄRKIMISE KATKESTAMINE
- ▶ Nihutage kursorivälja kopeeritava või kustutatava programmiosa viimasele (esimesele) lausele. TNC kuvab kõik märgitud laused teise värviga. Funktsiooniklahvi MÄRKIMISE KATKESTAMINE vajutamisega saab märkimisfunktsiooni mis tahes hetkel katkestada
- ▶ Märgitud programmiosa kopeerimine: vajutage funktsiooniklahvi PLOKI KOPEERIMINE; märgitud programmiosa kustutamine: vajutage funktsiooniklahvi PLOKI KUSTUTAMINE. TNC salvestab märgitud plokki
- ▶ Valige nooleklahvidega lause, mille järel soovite lisada kopeeritud (kustutatud) programmiosa



Kopeeritud programmiosa lisamiseks mõnele muule programmile valige andmehalduse kaudu vastav programm ja märkige seal ära lause, mille järel soovite selle lisada.

- ▶ Salvestatud programmiosa lisamine: vajutage funktsiooniklahvi PLOKI LISAMINE
- ▶ Märkimisfunktsiooni lõpetamine: vajutage funktsiooniklahvi KATKESTA MÄRKIMINE



Funktsioon	Funktsiooniklahv
Märkimisfunktsiooni sisselülitamine	PLOKI VALIMINE
Märkimisfunktsiooni väljalülitamine	MARKIM. LOOBUMINE
Märgitud ploki kustutamine	PLOKK VALJA LÕIGATA
Mälus oleva ploki lisamine	PLOKI LISAMINE
Märgitud ploki kopeerimine	PLOKI KOPEERIM.

TNC otsingufunktsioon

TNC otsingufunktsiooni abil saate programmis suvalisi tekste otsida ja neid vajadusel ka uue tekstiga asendada.

Suvalise teksti otsimine

- Valige lause, millesse otsitav sõna on salvestatud

OTSIMINE

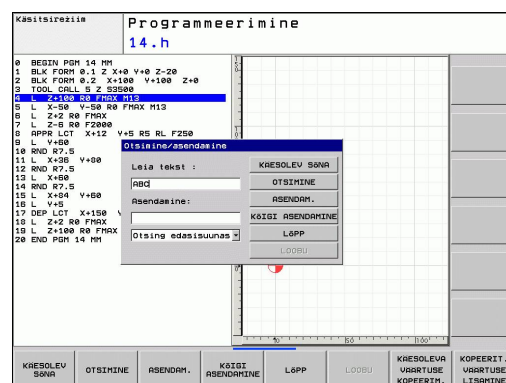
X

OTSIMINE

OTSIMINE

LÕPP

- Otsingufunktsiooni valimine: TNC kuvab otsinguakna ja näitab funktsiooniklahvide ribal olevaid otsingufunktsioone (vt otsingufunktsioonide tabelit)
- **+40** (sisestage otsitav tekst, jälgige suur- ja väiketähti)
- Otsingu käivitamine: TNC hüppab järgmisele lausele, mis sisaldab otsitavat teksti
- Otsingu kordamine: TNC hüppab järgmisele lausele, mis sisaldab otsitavat teksti
- Otsingufunktsiooni lõpetamine



3.2 Programmi avamine ja sisestamine

Suvaliste tekstide otsimine/asendamine



Otsimise/asendamise funktsioon ei ole võimalik, kui

- programm on kaitstud
- kui TNC programmi parajasti töötleb

Funktsiooni ASENDA KÕIK korral jälgige, et te ei asendaks kogemata tekstiosi, mis peaks jääma muutmata. Asendatud tekstid lähevad pöördumatult kaduma.

- Valige lause, millesse otsitav sõna on salvestatud

OTSIMINE

- Otsingufunktsiooni valimine: TNC kuvab otsinguakna ja näitab funktsiooniklahvide ribal olevaid otsingufunktsioone

X

- Otsitava teksti sisestamisel jälgige suur- ja väiketähti; kinnitage klahviga ENT

Z

- Sisestage lisatav tekst; jälgige suur- ja väiketähti

OTSIMINE

- Otsingu käivitamine: TNC siirdub järgmisele otsitavale tekstile

ASENDAM.

- Teksti asendamine ja seejärel järgmisesse otsingukohta siirdumine: vajutage funktsiooniklahvi ASENDA või kõigi leitud tekstikohtade asendamiseks: vajutage funktsiooniklahvi ASENDA KÕIK või teksti allesjätmiseks ja järgmisesse otsingukohta siirdumiseks: vajutage funktsiooniklahvi OTSI

LÕPP

- Otsingufunktsiooni lõpetamine

3.3 Failihaldus: alused

Failid

TNC juhtseadme failid	Tüüp
Programmid	
HEIDENHAIN-vormingus	.H
DIN/ISO-vormingus	.I
Tabelid	
tööriistade jaoks	.T
Tööriistavaheti	.TCH
Paletid	.P
Nullpunktid	.D
Punktid	.PNT
Eelseaded	.PR
Kontaktandurid	.TP
Treiterad	.TRN
Varundusfailid	.BAK
Sõltuvad andmed (nt liigenduspunktid)	.DEP
Tekstid kui	
ASCII-failid	.A
Protokollifailid	.TXT
Abifailid	.CHM

3.3 Failihaldus: alused

Kui sisestate TNC juhtseadmesse töötlusprogrammi, peate sellele esmalt nime andma. TNC salvestab programmi samanimelise failina kõvakettale. Ka tekstid ja tabelid salvestab TNC failidena.

Selleks, et faile saaks kiiresti üles leida ja hallata, on TNC varustatud spetsiaalse failihalduse aknaga. Selle kaudu saate erinevaid faile käivitada, kopeerida, ümber nimetada ja kustutada.

TNC võimaldab hallata nii palju faile kui soovite. Üks NC-programm võib olla maksimaalselt **2 gigabaidi** suurune.



Olenevalt seadistusest loob TNC pärast NC-programmide redigeerimist ja salvestamist varufaili *.bak. See võib teie kasutuses olevat mälu mahtu vähendada.

Failinimed

Programmide, tabelite ja tekstide korral lisab TNC veel laiendi, mis on failinimest punktiga eraldatud. See laiend tähistab failitüüpi.

Failinimi	Failitüüp
PROG20	.H

Failinime pikkus ei tohi ületada 25 sümbolit. Vastasel juhul ei näita TNC programminime enam täielikult.

TNC failinimed vastavad järgmisele standardile: The Open Group Base Specifications Issue 6 IEEE Std 1003.1, 2004 Edition (Posix-Standard). Selle kohaselt võivad failide nimed sisaldada järgmisi sümboleid:

A B C D E F G H I J K L M N O P Q R S T U V W X Y Z a b c d e f
g h i j k l m n o p q r s t u v w x y z 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 . _ -

Kõiki muid sümboleid ei tohi failide nimedes kasutada, et vältida võimalikke probleeme andmeedastuses.



Failinimede maksimaalne lubatud pikkus võib olla selline, et ei ületataks maksimaalselt lubatud teepikkust 82 märki, vaata "Teed", Lehekülg 102.

Andmete turvamine

HEIDENHAIN soovib TNC-s loodud uued programmid ja failid kindla ajavahemiku järel arvutisse salvestada.

Tasuta andmeedastusprogrammi TNCremo NT näol pakub HEIDENHAIN lihtsat võimalust luua varukoopiaid TNC-sse salvestatud andmetest.

Peale selle on vajalik andmekandja, kuhu on tehtud varukoopia kõigist seadmespetsiifilistest andmetest (PLC-programm, seadme parameetrid jne). Selleks pöörduge seadme tootja poole.



Kustutage aeg-ajalt mittevajalikud failid, et TNC-l oleks süsteemifailidele (nt tööriistatabelitele) kõvakettal küllaldaselt vaba ruumi.

3.4 Failihaldustoimingud

3.4 Failihaldustoimingud

Kataloogid

Kuna kõvakettal saab salvestada väga palju programme või faile, paigutage üksikud andmed kaustadesse, et säilitada ülevaade. Nendes kaustades saate luua täiendavaid kaustu – nn alamkaustu. Klahvidega +/- või ENT saate alamkaustu avada või sulgeda.

Teed

Tee sisaldab draivi ja kõiki katalooge või alamkatalooge, kuhu fail on salvestatud. Üksikandmete eraldamiseks kasutatakse sümbolit „\“.



Maksimaalne lubatud teepikkus, s.t kõik draivi-, kausta- ja failinime sümbolite arv koos laiendiga ei ületa 82!

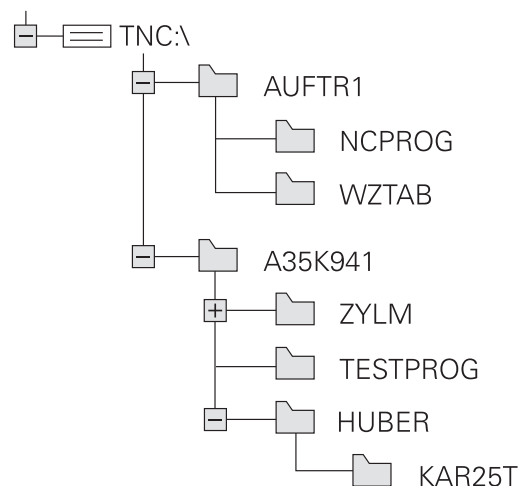
Draivinimes võib olla maksimaalselt 8 suurtähte.

Näide

Draivi **TNC:** on paigutatud kaust **AUFTR1**. Seejärel loodi kaustas **AUFTR1** veel alamkaust **NCPROG** ja sellesse kopeeriti töötlusprogramm **PROG1.H**. Töötlusprogrammi teeks on seega:

TNC:\AUFTR1\NCPROG\PROG1.H

Parempoolsel graafikul on toodud näide erinevate teedega kaustade kuvamise kohta.



Ülevaade: failihaldusfunktsioonid

Funktsioon	Funktsiooni- klahv	Lehekülg
Üksiku faili kopeerimine		106
Teatud failitüübi näitamine		105
Uue faili loomine		106
10 viimatalitunud faili näitamine		109
Faili või kausta kustutamine		110
Faili märkimine		111
Faili ümbernimetamine		112
Faili kaitsmine kustutamise ja muutmise eest		113
Failikaitse tühistamine		113
Tööriistatabelite importimine		156
Võrgudraivide haldamine		116
Redaktori valimine		113
Failide sortimine atribuutide järgi		112
Kausta kopeerimine		108
Kausta kustutamine koos kõigi alamkaustadega		
Draivi kaustade näitamine		
Kataloogi ümbernimetamine		
Uue kataloogi loomine		

3.4 Failihaldustoimingud

Failihalduse kutsumine



- Vajutage klahvi PGM MGT: TNC kuvab failihalduri akna (joonis näitab põhiseadistust). Kui TNC kuvab mingi muu ekraanijaotuse, vajutage funktsiooniklahvi AKEN.

Vasakpoolses, kitsas aknas näidatakse olemasolevaid draive ja kaustu. Draivid on seadmed, millesse salvestatakse või kantakse üle andmeid. Üks draiv on TNC kõvaketas, teisteks draivideks on liidesed (RS232, Ethernet), millega võite ühendada personaalse arvuti. Kausta tähis sisaldab alati kaustasümbolit (vasakul pool) ja kausta nime (paremal pool). Alamkaustad paiknevad paremal pool. Kui enne kataloogisümbolit on kolmnurk, siis on olemas alamkataloogid, mida saate avada klahvidega +/- või ENT.

Parempoolses laias aknas näidatakse kõiki faile, mis on salvestatud valitud kausta. Iga faili juures näidatakse mitmesugust infot, mis on lahti seletatud alljärgnevas tabelis.

Näit	Tähendus
Failinimi	Kuni 25 märgist koosnev nimi
Tüüp	Failitüüp
Baidid	Faili suurus baitides
Olek	Faili omadus:
E	Programm valiti programmeerimise töörežiimil
S	Programm valiti programmitesti töörežiimil
M	Programm valiti mõnes programmikäigu režiimis
	Fail on kustutamise ja muutmise vastu kaitstud
	Fail on kustutamise ja muutmise vastu kaitstud, sest parajasti toimub selle täitmine
Kuupäev	Kuupäev, mil faili viimati muudeti
Aeg	Kellaaeg, mil faili viimati muudeti

Kasitsipreziim		Programmeerimine			
TNC:\nc_prog\pdm*		PAT.H			
Failinimi	baiti	Olek	Kuupäev	Aeg	
DXF.H	282		27-07-2012	07:05:21	
EFOP.H	354		02-05-2011	10:15:22	
EX11.H	1974		13-03-2013	08:28:55	
EX16.H	959		12-03-2013	07:53:58	
EX16.BL.H	1782		02-05-2011	10:15:22	
EX16.H	796		26-07-2012	00:00:10	
EX16.BL.H	1519		02-05-2011	10:15:22	
EX4.H	1038		02-05-2011	10:15:22	
HEBEL.H	941		02-05-2011	10:15:22	
koord.H	1598		02-05-2011	10:15:22	
NEUL.I	894		02-05-2011	10:15:22	
PG00.P	444		12-03-2013	07:54:14	
PL1.H	2597		02-05-2011	10:15:22	
Ra-P1.H	8875		10-09-2012	12:00:24	
Rastiplatte.h	6937		25-07-2012	10:41:25	
Rastiplatte.h.bak	6398		13-10-2010	00:10:23	
Reset.h	335		02-05-2011	10:15:22	
Schulter.h	3477		26-07-2012	00:58:00	
START.H	478		02-05-2011	10:15:22	
STAT1.H	623		02-05-2011	10:15:22	
TDM.H	1257		13-03-2013	00:47:00	
turbine.H	1971		09-10-2012	07:11:21	
wheel.h	10767		10-09-2012	14:02:41	
zeroshift.d	8557		02-05-2011	10:15:22	
51 failid(d) 21.11 GB vaba					
LK	LK	VALITIME	KOPEERIT.	TUUBI	AKEN
			ABC XYZ	VALITIME	UJIMASED
					FAILID
					LÖPP

Draivide, kaustade ja failide valimine



- Failihalduri käivitamine

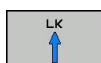
Kursorivälja viimiseks ekraanil suvalisse kohta tuleb kasutada noole- või funktsiooniklahve:



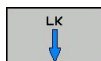
- Nihutab kursorivälja parempoolsest vasakpoolsesse aknasse ja vastupidi



- Liigutab kursorivälja aknas üles ja alla



- Nihutab kursorivälja ühes aknas külgsuunas edasi-tagasi.



1. samm: draivi valimine

- Draivi märkimine vasakpoolses aknas



- Draivi valimine: vajutage funktsiooniklahvi VALI või



- vajutage klahvi ENT

2. samm: kausta valimine

- Kausta märkimine vasakus aknas: paremas aknas kujutatakse automaatselt kõiki märgitud kaustas (heledal taustal) olevaid faile

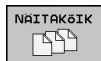
3. samm: faili valimine



- Vajutage funktsiooniklahvi TÜÜBI VALIMINE



- Vajutage soovitud failitüübi funktsiooniklahvi või



- Kõigi failide kuvamine: vajutage funktsiooniklahvi NÄITA KÕIK või

- Failide märkimine parempoolses aknas



- Vajutage funktsiooniklahvi VALI või



- vajutage klahvi ENT

TNC aktiveerib valitud faili töörežiimis, millest failihaldus käivitati

3.4 Failihaldustoimingud

Uue kataloogi loomine

Märkige vasakpooles aknas ära kaust, milles soovite luua alamkausta

- **UUS** (sisestage uue kataloogi nimi)



- Vajutage klahvi ENT

KAS LUUA KAUST \UUS?



- Kinnitage funktsiooniklahviga JAH või



- katkestage funktsiooniklahviga EI

Uue faili loomine

- Valige kaust, kuhu soovite luua uue faili.



- **UUS** sisestage uus failinimi koos laiendiga, vajutage klahvi ENT või



- Avage uue faili loomise dialoog, **UUS** sisestage uus failinimi koos laiendiga ja vajutage klahvi ENT



Üksiku faili kopeerimine

- Nihutage kursoriväli failile, mida soovite kopeerida



- Vajutage funktsiooniklahvi KOPEERI, valige kopeerimisfunktsioon. TNC avab esiletõstetud akna



- Sisestage sihtfaili nimi ja kinnitage klahviga ENT või funktsiooniklahviga OK: TNC kopeerib faili hetkel avatud kausta või valitud sihtkausta. Esialgne fail jääb alles või



- Vajutage infoaknas sihtkausta valimiseks funktsiooniklahvi Sihtkaust ning kinnitage valik klahviga ENT või funktsiooniklahviga OK. Esialgne fail jääb alles.



TNC kuvab edenemisnäidu, kui käivitasite kopeerimise klahviga ENT või funktsiooniklahviga OK.

Faili kopeerimine mõnda muusse kausta

- Ühesuuruste akendega ekraanijaotuse valimine
- Kaustade kuvamine mõlemas aknas: vajutage funktsiooniklahvi TEE

Parempoolne aken

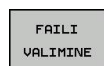
- Nihutage kursoriväli kaustale, millesse soovite faile kopeerida ning failide kuvamiseks selles kaustas vajutage klahvi ENT

Vasakpoolne aken

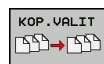
- Valige kaust, mis sisaldab kopeeritavaid faile. Failide kuvamiseks vajutage klahvi ENT



- Failide märkimisfunktsioonide kuvamine



- Nihutage kursoriväli failile, mida soovite kopeerida ja märkige fail. Vajadusel märkige muud failid analoogselt



- Märgitud failide kopeerimine sihtkausta

Muud märkimisfunktsioonid: vaata "Failide märkimine", Lehekülg 111.

Kui faile on märgitud nii vasak- kui parempoolses aknas, kopeerib TNC sellest kaustast, milles on kursoriväli.

Failide ülekirjutamine

Kui kopeerite faile kausta, milles on samasuguse nimega faile, küsib TNC, kas sihtkaustas olevad failid võib üle kirjutada:

- kõik failid üle kirjutada (väli „Olemasolevad failid“ valitud): vajutage funktsiooniklahvi OK või
- faile mitte üle kirjutada: vajutage funktsiooniklahvi KATKESTA või

Kui soovite üle kirjutada kaitstud faili, peate selle valima väljal „Kaitstud failid“ või toimingu katkestama.

3.4 Failihaldustoimingud

Tabeli kopeerimine

Ridade importimine tabelisse

Tabeli kopeerimisel olemasolevasse tabelisse saab funktsiooniklahviga **VÄLJADE ASENDAMINE** üksikud read üle kirjutada. Eeltingimused:

- sihttabel peab juba olemas olema
- kopeeritav fail võib sisaldada ainult asendatavaid ridu
- tabelite failitüüp peab olema sama



Funktsiooniga **VÄLJADE ASENDAMINE** kirjutatakse sihttabeli read üle. Tehke originaaltabelist varukoopia, et vältida andmete kaotsiminekut.

Näide

Eelseadistusseadmega mõõtsite kümne uue tööriista pikkuse ja raadiuse. Seejärel loob eelseadistusseade tööriistatabeli **TOOL_Import.T** 10 reaga (st 10 tööriistaga).

- ▶ Selle tabeli peate kopeerima väliselt andmekandjalt suvalisse kausta
- ▶ Väliselt loodud tabel tuleb TNC failihalduse abil kopeerida olemasolevasse tabelisse **TOOL.T**: TNC küsib, kas olemasolev tööriistatabel **TOOL.T** tuleb üle kirjutada:
- ▶ Funktsiooniklahvi **JAH** vajutamisel asendab TNC praeguse faili **TOOL.T** täielikult. Kopeerimistoimingu järel koosneb **TOOL.T** seega 10 reast
- ▶ Või vajutage funktsiooniklahvi **VÄLJADE ASENDAMINE**, siis kirjutab TNC failis **TOOL.T** 10 rida üle. Ülejäänud ridade andmeid TNC ei muuda

Ridade ekstraktimine tabelist

Võite märkida tabelis üks või mitu rida ja salvestada need eraldi tabelisse.

- ▶ Avage tabel, millest soovite ridasid kopeerida
- ▶ Valige nooleklahvidega esimene kopeeritav rida
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi **TÄIENDAV FUNKT.**
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi **MÄRKIMINE**
- ▶ Märkige vajaduse korral teised read
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi **SALVESTA NIMEGA**
- ▶ Sisestage tabelinimi, kuhu tuleb valitud read salvestada

Kataloogi kopeerimine

- ▶ Parempoolses aknas olev kursorivälja peate nihutama kaustale, mida soovite kopeerida
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi **KOPEERI**: TNC kuvab akna sihtkaustade valimiseks
- ▶ Valige sihtkaust ja kinnitage klahviga **ENT** või funktsiooniklahviga **OK**: TNC kopeerib valitud kausta koos alamkaustadega valitud sihtkausta

Viimati valitud failide valimine

PGM
MGT

- Failihalduri käivitamine

VIIMASED
FAILID

- Viimati valitud 10 faili kuvamine: vajutage funktsiooniklahvi VIIMASED FAILID

Kursorivälja viimiseks failile, mida soovite valida, peate kasutama nooleklahve:

↑

- Liigutab kursorivälja aknas üles ja alla

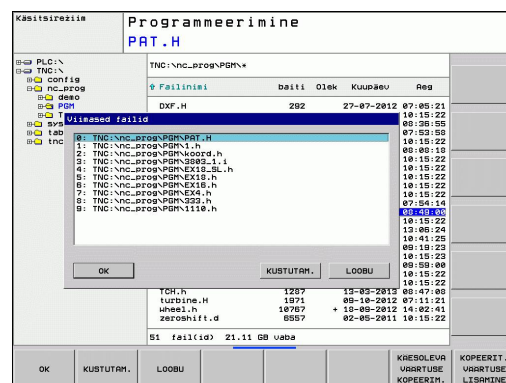
↑

- Faili valimine: vajutage funktsiooniklahvi OK või

OK

- vajutage klahvi ENT

ENT



3.4 Failihaldustoimingud

Faili kustutamine

**Tähelepanu, andmed võivad kaduma minna!**

Failide kustutamise järel ei saa te neid enam taastada!

- Nihutage kursoriga failile, mida soovite kustutada



- Kustutusfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi KUSTUTA. TNC küsib, kas fail tuleb tööpoolest kustutada
- Kustutamise kinnitamine: vajutage funktsiooniklahvi OK või
- kustutamise katkestamine: vajutage funktsiooniklahvi KATKESTA

Kataloogi kustutamine

**Tähelepanu, andmed võivad kaduma minna!**

Failide kustutamise järel ei saa te neid enam taastada!

- Kursoriga viige kaustale, mida soovite kustutada



- Kustutusfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi KUSTUTA. TNC küsib, kas kaust tuleb tööpoolest kustutada koos kõigi alamkaustade ja failidega
- Kustutamise kinnitamine: vajutage funktsiooniklahvi OK või
- kustutamise katkestamine: vajutage funktsiooniklahvi KATKESTA

Failide märkimine

Märkimisfunktsioon	Funktsiooniklahv
Üksiku faili märkimine	
Kausta kõigi failide märkimine	
Üksiku faili märkimise tühistamine	
Kõigi failide märkimise tühistamine	
Kõigi märgitud failide kopeerimine	

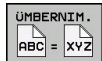
Selliseid funktsioone nagu failide kopeerimine või kustutamine saate rakendada nii üksikutele failidele kui mitmele failile üheaegselt. Mitme faili märkimine:

► Viige kursoriväli esimesele failile

	► Märkimisfunktsioonide kuvamine: vajutage funktsiooniklahvi MÄRKIMINE
	► Faili märkimine: vajutage funktsiooniklahvi FAILI MÄRKIMINE
	► Nihutage kursoriväli järgmisele failile. Funktsioneerib ainult funktsiooniklahvidega, nooleklahvidega mitte navigeerida!
	
	► Täiendavate failide märkimine: vajutage funktsiooniklahvi FAILI MÄRKIMINE jne.
	► Märgitud failide kopeerimine: vajutage funktsiooniklahvi KOP. MARK. või
	► Märgitud failide kustutamine: vajutage funktsiooniklahvi LÕPP et märkimisfunktsioonidest väljuda ja seejärel funktsiooniklahvi KUSTUTA, et märgitud failid kustutada
	

3.4 Failihaldustoimingud**Faili ümbernimetamine**

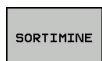
- ▶ Liigutage kursoriga failile, mille soovite ümber nimetada



- ▶ Valige ümbernimetamise funktsioon
- ▶ Sisestage uus failinimi; failitüüpi ei tohi muuta
- ▶ Ümbernimetamine: vajutage funktsiooniklahvi OK või klahvi ENT

Failide sortimine

- ▶ Valige kaust, mille faile soovite sortida

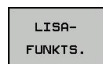


- ▶ Valige funktsiooniklahv SORTIMINE
- ▶ Valige vastava esituskriteeriumiga funktsiooniklahv

Lisafunktsioonid

Fail kaitsmine/kaitse tühistamine

- ▶ Nihutage kursoriga failile, mida soovite kaitsta



- ▶ Lisafunktsioonide valimine: vajutage funktsiooniklahvi LISA. FUNKT.



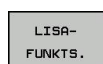
- ▶ Failikaitse aktiveerimine: vajutage funktsiooniklahvi KAITSMINE; fail omandab staatuse P



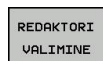
- ▶ Failikaitse tühistamine: vajutage funktsiooniklahvi KAITSMATA

Redaktori valimine

- ▶ Liigutage parempoolses aknas kursoriga failile, mille soovite avada



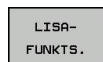
- ▶ Lisafunktsioonide valimine: vajutage funktsiooniklahvi LISA. FUNKT.



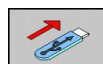
- ▶ Redaktori valik, millega tuleb valitud fail avada: vajutage funktsiooniklahvi REDAKTORI VALIMINE
- ▶ Soovitav redaktori märkimine
- ▶ vajutage funktsiooniklahvi OK, et fail avada

USB-seadme ühendamine/eemaldamine

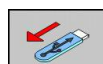
- ▶ Viige kursoriga vasakusse aknasse



- ▶ Lisafunktsioonide valimine: vajutage funktsiooniklahvi LISA. FUNKT.



- ▶ Lülitage ümber funktsiooniklahvide riba
- ▶ USB-seadme otsimine
- ▶ USB-seadme eemaldamine: viige kursoriga USB-seadmele



- ▶ USB-seadme eemaldamine

Lisainfo: vaata "USB-seade TNC küljes", Lehekülg 117.

3.4 Failihaldustoimingud

Andmevahetus välise andmekandjaga



Enne andmete ülekandmist välisele andmekandjale tuleb andmeliides seadistada vaata "Andmevahetusliidese seadistamine", Lehekülg 496.

Kui kannate andmeid üle jadaliidese kaudu, võib olenevalt kasutatavast andmeedastuse tarkvarast esineda probleeme, mida saate kõrvaldada andmeid korduvalt edastades.

Kasutisreezim				Programmeerimine			
TNC:\nc_arop\PGM*				PAT.H			
Failinimi	baiti	Olek		Failinimi	baiti	Olek	
DXF.H	282			config			
ERROR.H	554			nc_arop			
EX11.H	1974			system			
EX16.H	959	+		table			
EX16_SL.H	1752	+		include			
EX16_H.H	798	+		userlog.xml	17268		
EX16_SL_H.H	1519	+					
EX4.H	1036						
HEBEL.H	541						
koord.h	1588	S	+				
NEUL.L	894	+					
P388.P	444						
PLI.H	2657	+					
Ra-P1.h	8875						
Rastipalte.h	6977						
Rastipalte.h.bak	6988						
Rast.h	355	+					
Schulter.h	3477						
STAT1.h	479	H					
STAT1.H	623						
TCH.H	1257						
turbine.H	1971	+					
unbol.h	18787						
zaroohiti.d	8857						
51 fail(id) 21.11 GB vaba				6 fail(id) 21.11 GB vaba			
LK				LÖPP			

PGM
MGT

- Failihalduri käivitamine

AKEN

- Ekraanijaotuse valimine andmevahetuseks: vajutage funktsiooniklahvi AKEN. TNC kuvab vasakule ekraanipoolle kõik praeguse kataloogi failid ja paremale ekraanipoolle kõik failid, mis on salvestatud juurkataloogi TNC:\

Kursorivälja viimiseks failile, mida soovite üle kanda, kasutage nooleklahve:



- Liigutab kursorivälja aknas üles ja alla



- Nihutab kursorivälja parempoolsest vasakpoolsesse aknasse ja vastupidi

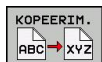


Kui soovite kopeerida juhtseadmest TNC välisele andmekandjale, nihutage kursoriväli vasakpoolses aknas ülekantavale failile.

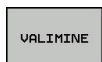
Kui soovite kopeerida väliselt andmekandjalt juhtseadmesse TNC, nihutage kursoriväli parempoolses aknas ülekantavale failile.



- ▶ Teise draivi või kausta valimine: vajutage kausta valimise funktsiooniklahvi, TNC kuvab esiletõstetud akna. Valige esiletõstetud aknas nooleklahvide ja ENT-klahviga soovitud kataloog



- ▶ Üksiku faili ülekandmine: vajutage funktsiooniklahvi KOPEERI või



- ▶ mitme faili ülekandmine: vajutage funktsiooniklahvi MÄRKIMINE (teisel funktsiooniklahvide ribal, vt "Failide märkimine" lk 111)

- ▶ Kinnitage funktsiooniklahviga OK või klahviga ENT. TNC avab olekuakna, mis informeerib kopeerimise edenemisest, või



- ▶ Andmeedastuse lõpetamine: viige kursoriväli vasakusse aknasse ja vajutage seejärel funktsiooniklahvi AKEN. TNC näitab uuesti failihalduse standardakent



Kahekordse failiakna kujutamise ajal teise kausta valimiseks vajutage funktsiooniklahvi PUU KUVAMINE. Kui vajutate funktsiooniklahvi NÄITA FAILE, kuvab TNC valitud kausta sisu!

3.4 Failihaldustoimingud

TNC võrgus



Etherneti-kaardi ühendamiseks teie võrku, vaata "Etherneti-liides".

TNC protokollib võrgus töötamisel tekkivaid veateateid vaata "Etherneti-liides".

Kui TNC on ühendatud võrku, on vasakus kaustaaknas teie käsutuses lisadraivid (vt pilti). Kõik eelnevalt kirjeldatud funktsioonid (draivi valimine, failide kopeerimine jne) kehtivad ka võrgudraividele, kui juurdepääsuvoletus seda lubab.

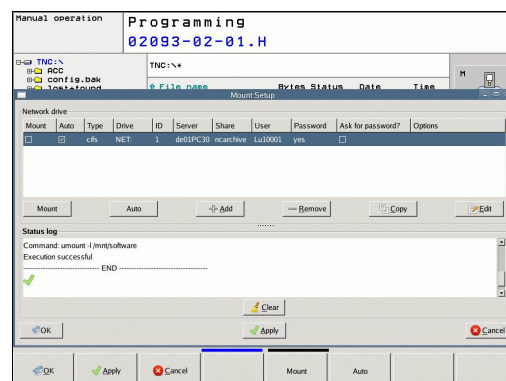
Võrgudraivi ühendamine ja eemaldamine

PGM
MGT

- Failihalduri valimine: vajutage klahvi PGM MGT, vajadusel valige funktsiooniklahviga AKEN selline ekraanijaotus nagu kujutatud joonisel üleval paremal

VÕRK

- Võrguseadete valimine: vajutage funktsiooniklahvi VÕRK (teine funktsiooniklahvide riba).
- Võrgudraivide haldamine: vajutage funktsiooniklahvi VÕRGUÜHEND. DEFIN. (teine funktsiooniklahvide riba). TNC näitab parempoolses aknas võimalikke võrgudraive, millele omate juurdepääsu. Alljärgnevalt nimetatud funktsiooniklahvide abil saate igale draivile ühendusi luua



Funktsioon

Funktsiooniklahv

Looge võrguühendus, TNC märgib veeru **Mount**, kui ühendus on aktiivne.

Ühendamine

Võrguühenduse katkestamine

Lahutamine

Võrguühenduse automaatne loomine TNC sisselülitamisel. TNC märgib veeru **Auto**, kui ühendamine toimub automaatselt

Auto

Uue võrguühenduse loomine

Lisamine

Olemasoleva võrguühenduse kustutamine

Eemaldamine

Võrguühenduse kopeerimine

Kopeerimine

Võrguühenduse redigeerimine

Töötlemine

Olekuakna kustutamine

Tühjendamine

USB-seade TNC küljes

Eriti mugav on USB-seadmete abil faile salvestada või neid juhtseadmesse TNC saata. TNC toetab järgmisi USB-plokkseadmeid:

- Disketidraivid failisüsteemiga FAT/VFAT
- Mälupulgad failisüsteemiga FAT/VFAT
- Kõvakettad failisüsteemiga FAT/VFAT
- CD-ROM-draivid failisüsteemiga Joliet (ISO9660)

Sellised USB-seadmed tunneb TNC külgeühendamisel automaatselt ära. Muude failisüsteemidega (näiteks NTFS) USB-seadmeid TNC ei toeta. TNC annab siis ühendamisel veateate **USB: TNC ei toeta seadet**.



TNC väljastab veateate **USB: TNC ei toeta seadet** ka siis, kui ühendate USB-jaoturi. Sellisel juhul kinnitage teade lihtsalt klahviga CE.

Põhimõtteliselt peaksid kõik eespool nimetatud failisüsteemidega USB-seadmed TNC-ga ühendatavad olema. Teatud oludel võib juhtuda, et juhtseade ei tunne mingit USB-seadet õieti ära. Kasutage sellistel juhtudel mõnd teist USB-seadet.

Failihalduses näeb USB-seadmeid kaustapuus oma draivina, nii et failihalduseks saate vastavalt ära kasutada eelmistes punktides kirjeldatud funktsioone.



Teie seadme tootja võib USB-seadmetele määrata kindlad nimetused. Vt seadme kasutusjuhendit!

3.4 Failihaldustoimingud

USB-seadme eemaldamiseks tuleb toimida järgmiselt:

-  ▶ Valige failihaldur: vajutage klahvi PGM MGT
-  ▶ Valige nooleklahviga vasakpoolne aken
-  ▶ Valige nooleklahviga eemaldatav USB-seade
-  ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba edasi
-  ▶ Valige lisafunktsioonid
-  ▶ Valige USB-seadmete eemaldamise funktsioon:
TNC eemaldab USB-seadmed kaustapuust
-  ▶ Lõpetage failihaldus

Vastupidiselt saate eelnevalt eemaldatud USB-seadme uuesti külge ühendada, kui vajutate järgmist funktsiooniklahvi:

-  ▶ USB-seadmete taasühendamise funktsiooni valimine

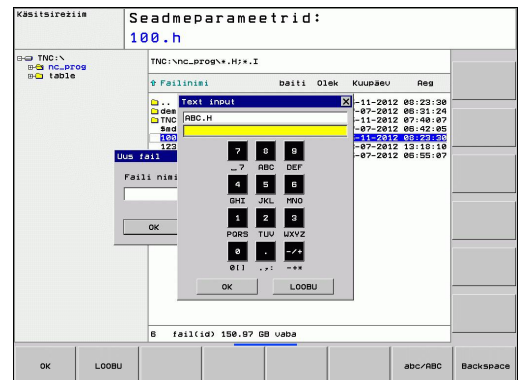
4

**Programmeerimine:
programmeerimisabi**

4.1 Ekraaniklaviatuur

4.1 Ekraaniklaviatuur

Kui kasutate TNC 620 kompaktsel versioonil (ilma klaviatuurita), siis saab kasutada märkide sisestamiseks ekraaniklaviatuuri või USB-liidesega arvutiklaviatuuri.



Teksti sisestamine ekraaniklaviatuurilt

- ▶ Kui soovite sisestada tähemärke, nt programmi nime või kataloogi nime ekraaniklaviatuurilt, vajutage klahvi GOTO
- ▶ TNC avab akna, milles on arvude sisestamisväli koos vastavalt omistatud tähemärkidega
- ▶ Vastava klahvi (mitmekordse) vajutamisega saab viia kursori soovitud märgile
- ▶ Enne järgmise märgi sisestamist oodake, kuni TNC võtab valitud märgi sisestusväljale
- ▶ Võtke tekst funktsiooniklahviga OK üle avatud dialoogi väljale

Valige funktsiooniklahviga abc/ABC väike- või suurtähed. Kui seadme tootja on defineerinud ka erimärgid, saate need välja tuua ja lisada funktsiooniklahviga ERIMÄRGID. Üksikute märkide kustutamiseks kasutage tagastusfunktsiooni klahvi BACKSPACE.

4.2 Kommentaaride lisamine

Kasutamine

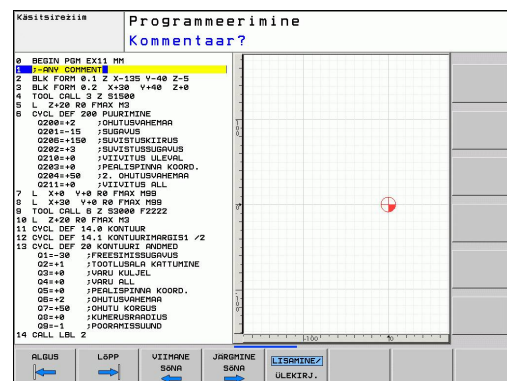
Töötlusprogrammis võite programmisammude selgitamiseks lisada kommentaare või märkusi.



Kui TNC ei saa kommentaari ekraanil enam täielikult näidata, ilmub ekraanile sümbol >>.

Viimane märk kommentaari lauses ei tohi olla tilde (~).

Kommentaari sisestamiseks on kolm võimalust:



Kommentaari lisamine programmi sisestamise ajal

- ▶ Sisestage programmlause andmed, seejärel vajutage alfa-klaviatuuril olevat sümbolit „,“ (semikoolon), misjärel TNC kuvab küsimuse **Kommentaar?**
- ▶ Sisestage kommentaar ja lõpetage lause klahviga END

Kommentaari hilisem lisamine

- ▶ Valige lause, kuhu tuleb kommentaar lisada
- ▶ Parempoolse nooleklahviga valige lause viimane sõna: lause lõppu ilmub semikoolon ja TNC kuvab küsimuse **Kommentaar?**
- ▶ Sisestage kommentaar ja lõpetage lause klahviga END

Kommentaar lauses endas

- ▶ Valige lause, mille järel tuleb lisada kommentaar
- ▶ Avage alfa-klaviatuuri klahvi „,“ (semikooloni) abil programmeerimisdioloog
- ▶ Sisestage kommentaar ja lõpetage lause klahviga END

4.2 Kommentaaride lisamine

Kommentaari redigeerimise funktsioonid

Funktsioon	Funktsiooniklahv
Siirdumine kommentaari algusesse	
Siirdumine kommentaari lõppu	
Siirdumine sõna algusesse. Sõnad tuleb eraldada tühikuga	
Siirdumine sõna lõppu. Sõnad tuleb eraldada tühikuga	
Ümberlülitamine lisamis- ja ülekirjutamisrežiimi vahel	

4.3 Programmide liigendamine

Definitsioon, kasutusvõimalus

TNC pakub võimalust töötusprogramme liigenduslausete abil kommenteerida. Liigenduslaused on lühikesed tekstid (kõige rohkem 37 märki), mis on kommentaarid või pealkirjad järgnevale programmilausetele.

Pikki ja kompleksseid programme saate arukate liigenduslausetega muuta ülevaatlikumaks ja arusaadavamaks.

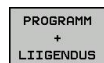
See lihtsustab eelkõige programmi hilisemat muutmist.

Liigenduslauseid saate lisada töötusprogrammi suvalistesse kohtadesse. Neid saab täiendavalt kuvada omaette aknas, samuti töödelda või täiendada.

Lisatud liigenduspunkte haldab TNC eraldi failina (lõpuga .SEC.DEF). See muudab liigendusakendes navigeerimise kiiremaks.



Liigendusakna kuvamine/aktiivse akna vahetamine



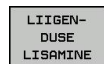
- ▶ Liigendusakna kuvamine: valige ekraanijaotus PROGRAMM + LIIGEND.



- ▶ Aktiivse akna vahetamine: vajutage funktsiooniklahvi „Akna vahetamine“

Liigenduslause lisamine programmiaknasse (vasakul)

- ▶ Valige soovitud lause, mille järel soovite lisada liigenduslauset



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi LIIGENDUSE LISAMINE või ASCII-kaviatuuri klahvi *
- ▶ Liigendusteksti sisestamine alfa-kaviatuuri abil
- ▶ Vajadusel muutke funktsiooniklahviga liigenduse astet



Lausete valimine liigendusaknas

Kui siirdute liigendusaknas ühelt lauselt teisele, kuvab TNC programmiaknas vastavad lausenäidud. Nii saate mõne sammu abil vahele jätta suuri programmiosi.

4.4 Kalkulaator

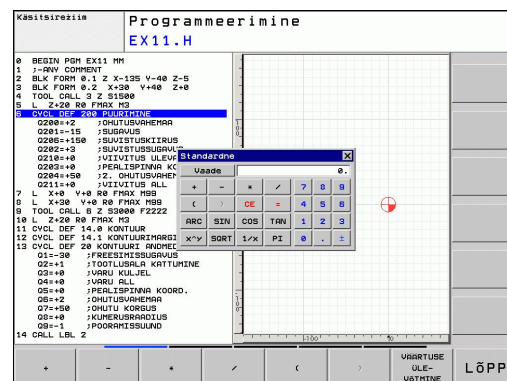
4.4 Kalkulaator

Kasutamine

TNC võimaldab kasutada tähtsamate matemaatiliste funktsioonidega kalkulaatorit.

- Kalkulaatori kuvamiseks ja kuvamise lõpetamiseks vajutage klahvi CALC
- Arvutusfunktsioonide valimine: funktsiooniklahvi või alfa-klaviatuuri lühikäskude abil.

Arvutusfunktsioon	Lühikäsk (klahv)
Liitmine	+
Lahutamine	−
Korrutamine	*
Jagamine	/
Tehted sulgudega	()
Arkuskoosinus	ARC
Siinus	SIN
Koosinus	COS
Tangens	TAN
Astendamine	X^Y
Ruutjuure võtmine	SQRT
Pöördarvu leidmine	1/x
PII (3,14159265359)	PI
Väärtuse liitmine vahemäluga	M+
Väärtuse vahepealne salvestamine	MS
Vahemälu aktiveerimine	MR
Vahemälu kustutamine	MC
Naturaallogaritm	LN
Logaritm	LOG
EkspONENTfunktsioon	e^x
Märkide kontrollimine	SGN
Absoluutväärtuse moodustamine	ABS
Komajärgsete kohtade ümardamine	INT
Komaeelsete kohtade ümardamine	FRAC
Mooduli väärtus	MOD
Vaate valimine	Vaade
Väärtuse kustutamine	CE
Mõõdühik	MM või INCH
Nurgaväärtuste kujutamine	DEG (kraad) või RAD (radiaan)
Arvväärtuse kujutamine	DEC (kümnendarv) või HEX (kuueteistkümnendarv)



Arvutatud väärtuse ülekandmine programmi

- ▶ Nooleklahvidega valige sõna, millesse arvutatud väärtus tuleb üle kanda
- ▶ Klavi CALC abil kuvage kalkulaator ja teostage soovitud arvutus
- ▶ Vajutage klavi Tegelik asendi ülevõtmine või funktsiooniklahvi VÄÄRTUSE ÜLEVÕTMINE: TNC kannab arvutatud väärtuse üle aktiivsele sisestusväljale ning suleb kalkulaatori



Kalkulaatorisse saab ka kanda väärtusi üle programmist. Kui vajutate funktsiooniklahvi VÄÄRTUSE TOOMINE, kannab TNC väärtuse aktiivselt sisestusväljalt kalkulaatorisse.

Kalkulaatori positsiooni seadistamine

Funktsiooniklahvi LISAFUNKTSIOONID alt leiate kalkulaatori nihutamise seadistused:

Funktsioon	Funktsiooniklahv
Kalkulaatori nihutamine noole suunas	
Nihutuse sammulaiuse seadistamine	
Kalkulaatori asetamine keskele	



Kalkulaatorit saab nihutada ka klaviatuuri nooleklahvidega. Kui hiir on ühendatud, saab kalkulaatorit positsioneerida ka sellega.

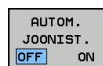
4.5 Programmeerimisgraafika

4.5 Programmeerimisgraafika

Programmeerimisgraafika kaasamine/mittekaasamine

Programmi loomisel võite TNC-l lasta programmeeritud kontuuri kuvada 2D-joongraafikas.

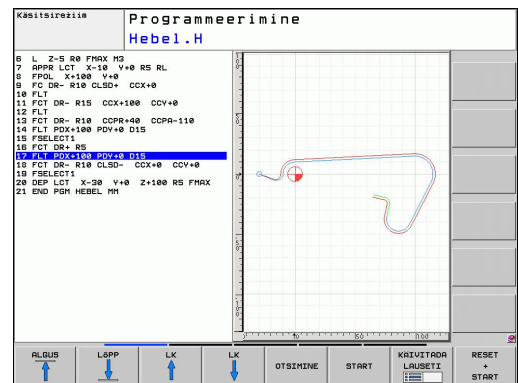
- ▶ Jaotage ekraan nii, et programm on vasakul ja graafika paremal: vajutage klahvi SPLIT SCREEN ja funktsiooniklahvi PROGRAMM + GRAAFIKA



- ▶ Seadke funktsiooniklahv AUTOM. JOONISTAMINE asendisse SISSE LÜLITATUD. Programmide sisestamise ajal näitab TNC graafikuaknas paremal kõiki programmeeritud liikumistrajekte

Kui TNC ei pea graafikat kaasama, seadke funktsiooniklahv AUTOM. JOONISTAMINE asendisse VÄLJA LÜLITATUD.

Seade AUTOMAATNE JOONISTAMINE SISSE LÜLITATUD korral programmiosa kordusi ei joonistata.



Programmigraafika loomine olemasolevale programmile

- ▶ Valige nooleklahvidega lause, milleni tuleb luua graafika, või vajutage klahvi GOTO ja sisestage otse soovitud lausenumber



- ▶ Graafika loomine: vajutage funktsiooniklahvi RESET + START

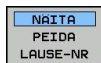
Muud funktsioonid:

Funktsioon	Funktsiooniklahv
Programmeerimisgraafika kompleksne loomine	RESET + START
Programmeerimisgraafika loomine käsuplokkide kaupa	KRIIVITADA LAUSETI
Programmigraafika kompleksne loomine või täiendamine pärast RESET + START vajutamist	START
Programmeerimisgraafika peatamine. See funktsiooniklahv ilmub ainult sel ajal, kui juhtimisseade TNC loob programmeerimisgraafikat	STOP

Lausenumbrite kuvamine ja peitmine



- ▶ Funktsiooniklahvide rea ümberlülitamine: vt joonist

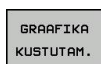


- ▶ Lausenumbrite kuvamine: seadke funktsiooniklahv NÄITA / PEIDA LAUSENUMBER asendisse NÄITA
- ▶ Lausenumbrite peitmine: seadke funktsiooniklahv NÄITA / PEIDA LAUSENUMBER asendisse PEIDA

Graafika kustutamine



- ▶ Funktsiooniklahvide riba ümberlülitamine: vt joonist

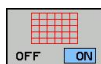


- ▶ Graafika kustutamine: vajutage funktsiooniklahvi GRAAFIKA KUSTUTAMINE

Võrgujoonte kuvamine



- ▶ Funktsiooniklahvide riba ümberlülitamine: vt joonist



- ▶ Võrgujoonte kuvamine: vajutage funktsiooniklahvi VÕRGUJOONTE KUVAMINE

4.5 Programmeerimisgraafika

Väljalõike suurendamine või vähendamine

Graafikavaate saate ise määrata. Raami abil saate valida suurendatava või vähendatava väljalõike.

- Valige väljalõike suurendamise/vähendamise funktsiooniklahvide rida (teine rida, vt joonist)

Selles on kasutusel alljärgnevad funktsioonid:

Funktsioon	Funktsiooniklahv
Raami kuvamine ja nihutamine. Nihutamiseks hoidke all vastavat funktsiooniklahvi	   
Raami vähendamiseks vajutage vähendamise funktsiooniklahvi	
Raami suurendamiseks vajutage suurendamise funktsiooniklahvi	

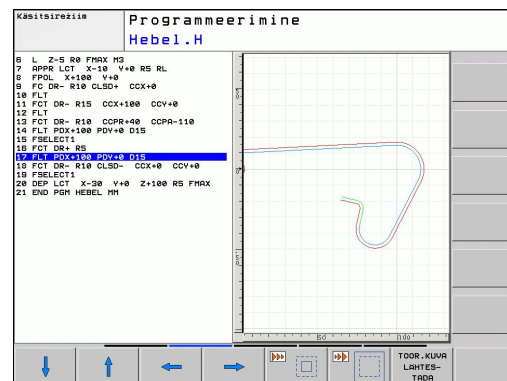
TOORIKU
DET. VAADE

- Valitud piirkond kinnitage funktsiooniklahviga TOORIKU VÄLJALÕIGE

Funktsiooniklahviga TOORIKU LÄHTESTAMINE taastate algse väljalõike.



Kui hiir on ühendatud, saab vasaku hiirenupuga lohistada raami suurendatava ala ümber. Graafika suurendamiseks või vähendamiseks võite kasutada ka hiireratast.



4.6 Veateated

Vea kuvamine

TNC kuvab vea muuhulgas järgmistel juhtudel:

- Valesti sisestatud andmed
- Programmi loogikavead
- Mitteteostatavad kontuurielemendid
- Kontaktanduri kasutusjuhistele mittevastav kasutamine

Ilmnunud viga kuvatakse päisereal punases kirjas. Pikad ja mitmerealised veateated kuvatakse seejuures lühendatult. Kui viga ilmneb taustarežiimis, siis kuvatakse see sõnaga „Viga” punases kirjas. Esinevate vigade kogu info saate veaaknast.

Kui erandlikult peaks ilmnenema „Andmetöötuse viga”, avab TNC automaatselt veaakna. Sellist viga ei saa te kõrvaldada. Sulgege süsteem ja käivitage TNC uuesti.

Päiserea veateade kuvatakse kuni selle kustutamiseni või kui see asendatakse kõrgema prioriteedi veaga.

Programmilause numbrit sisaldava veateate põhjustas see lause või mõni eelnev lause.

Veaakna avamine



- Vajutage klahvi ERR. TNC avab veaakna ja kuvab täielikult kõik esinevad vead.

Veaakna sulgemine



- Vajutage funktsiooniklahvi LÕPP või



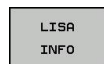
- vajutage klahvi ERR. TNC sulgeb veaakna.

4.6 Veateated

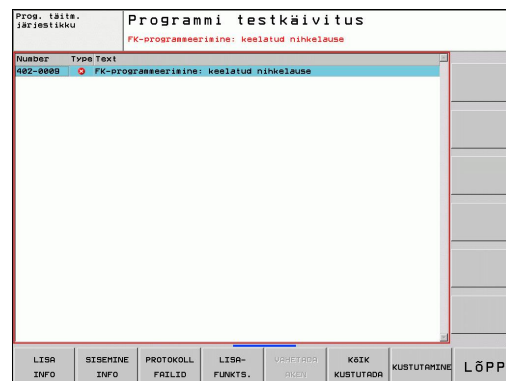
Põhjalikud veateated

TNC kuvab vea põhjuse ja selle kõrvaldamise võimalused:

► Veaakna avamine



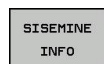
- Veapõhjuse ja vea kõrvaldamise info: viige kursoriväli veateatele ja vajutage funktsiooniklahvi LISAINFO. TNC avab akna veapõhjuse ja vea kõrvaldamise kohta
- Väljumine infost: vajutage uuesti funktsiooniklahvi LISA- INFO uuendatud



Funktsiooniklahv SISEINFO

Funktsiooniklahv SISEINFO annab veateate kohta teavet, mis on oluline üksnes teenindusjuhtumi korral.

► Avage veaaken.



- Veateate üksikasjad: viige kursoriväli veateatele ja vajutage funktsiooniklahvi SISEINFO. TNC avab viga puudutava siseinfo
- Väljumine üksikasjadest: vajutage uuesti funktsiooniklahvi SISEINFO

Vea kustutamine

Vea kustutamine väljaspool veaakent:



- ▶ Päisereal kuvatava vea/märkuse kustutamine: vajutage CE-klahvi



Mõnedes töörežiimides (nt redaktor) ei saa CE-klahvi vigade kustutamiseks kasutada, sest klahvi kasutatakse teisteks funktsioonideks.

Mitme vea kustutamine:

- ▶ Veaakna avamine



- ▶ Üksikute vigade kustutamine: viige kursoriväli veateatele ja vajutage funktsiooniklahvi KUSTUTA.



- ▶ Kõigi vigade kustutamine: vajutage funktsiooniklahvi KUSTUTA KÕIK

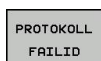


Kui mingi vea põhjus pole kõrvaldatud, siis ei saa seda kustutada. Sel juhul jääb veateade alles.

Veaprotokoll

TNC salvestab ilmnenu vead ja olulised sündmused (nt süsteemikäivitus) veaprotokoll. Veaprotokoll on maht piiratud. Kui veaprotokoll on täis, kasutab TNC teist faili. Kui ka see on täis, kustutatakse esimene veaprotokoll ära ja kirjutatakse uuesti jne. Vigade ajaloo vaatamiseks lülitage vajaduse korral ümber PRAEGUSELT FAILILTEELMISELE FAILILE.

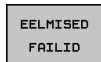
- ▶ Avage veaaken.



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi PROTOKOLLIFAILID.



- ▶ Veaprotokoll avamine: vajutage funktsiooniklahvi VEAPROTOKOLL.



- ▶ Vajadusel seadistage eelmine logifail: vajutage funktsiooniklahvi EELMINE FAIL.



- ▶ Vajadusel seadistage praegune logifail: vajutage funktsiooniklahvi PRAEGUNE FAIL.

Vea logifaili vanim kanne on alguses – viimane kanne on faili lõpus.

4.6 Veateated

Klahviprotokoll

TNC salvestab klahvidega tehtud sisestused ja olulised sündmused (nt süsteemikäivitus) klahviprotokoll. Klahviprotokoll maht on piiratud. Kui klahviprotokoll on täis, siis lülitub süsteem ümber teisele klahviprotokollile. Kui ka see on jälle täis, kustutatakse esimene klahviprotokoll ära ja kirjutatakse uuesti jne. Sisestuste ajaloo vaatamiseks lülitage vajaduse korral ümber PRAEGUSELT FAILILTEELMISELE FAILILE.

PROTOKOLL FAILID	▶ Vajutage funktsiooniklahvi PROTOKOLLIFAILID
KLAHVID PROTOKOLL	▶ Klahvide logifaili avamine: vajutage funktsiooniklahvi KLAHVIPROTOKOLL
EELMISED FAILID	▶ Vajadusel seadistage eelmine logifail: vajutage funktsiooniklahvi EELMINE FAIL.
KEHTIV FAIL	▶ Vajadusel seadistage praegune logifail: vajutage funktsiooniklahvi PRAEGUNE FAIL.

TNC salvestab kasutamise käigus vajutatud juhtpaneeli iga klahvi klahviprotokoll. Vanim kanne on alguses – viimane kanne on faili lõpus.

Klahvide ja funktsiooniklahvide ülevaade logifailide vaatamiseks:

Funktsioon	Funktsiooniklahv/ klahvid
Siirdumine logifaili algusesse	
Siirdumine logifaili lõppu	
Praegune logifail	
Eelmine logifail	
Rida edasi/tagasi	 
Tagasi peamenüüsse	

Viitetekstid

Valekasutuse korral, nt lubamatu klahvi vajutamisel või kehtivast vahemikust väljapoole jääva väärtuse sisestamisel annab TNC päiserea (roheline) viitetekst sellest valekasutusest märku. TNC kustutab viiteteksti järgmise kehtiva sisestuse korral.

Teenindusfailide salvestamine

Vajaduse korral võite „TNC praeguse olukorra” salvestada ja anda teenindustehnikule hindamiseks. Seejuures salvestatakse rühm teenindusfaile (vea- ja klahvilogifail, ning muid faile, mis annavad teavet seadme praeguse olukorra ja töötluse kohta).

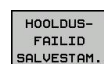
Kui täidate funktsiooni „Teenindusfailide salvestamine” korduvalt sama failinimega, kirjutatakse eelnevalt salvestatud teenindusfailide rühm üle. Kasutage seega funktsiooni uuel täitmisel teist failinime.

Teenindusfailide salvestamine

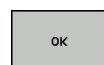
► Avage veaaken.



► Vajutage funktsiooniklahvi PROTOKOLLIFAILID.



► Vajutage funktsiooniklahvi SALVESTA
TEENINDUSFAILID: TNC avab esiletõstuakna, kuhu võite sisestada teenindusfaili nime



► Teenindusfailide salvestamine: vajutage funktsiooniklahvi OK

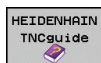
4.6 Veateated

TNC juhendi abisüsteemi käivitamine

Funktsiooniklahviga saate TNC abisüsteemi käivitada. Hetkel saate te abisüsteemi raames sama veaselgituse, mille te saate ka klahvile HELP vajutades.



Kui ka seadme tootja pakub abisüsteemi, siis kuvab TNC lisa-funktsiooniklahvi SEADME TOOTJA, mille abil saate käivitada selle eraldi abisüsteemi. Selles leidub täiendavat üksikasjalikku infot kuvatud veateate kohta.



- Abi käivitamine HEIDENHAINi veateadete kohta



- Kui see olemas on, käivitage abi seadmespetsiifiliste veateadete kohta

4.7 Kontekstitundlik abisüsteem TNCguide

Kasutamine

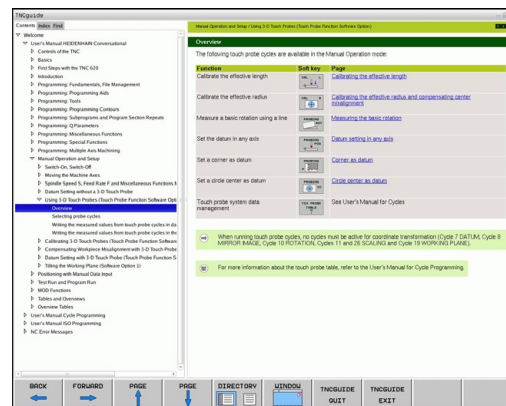


Enne, kui saate TNC juhendit kasutada, peate HEIDENHAINi kodulehelt laadima alla abifailid vaata "Kehtivate abifailide allalaadimine", Lehekülj 140.

Kontekstitundlik abisüsteem **TNC guide** sisaldab HTML-vormingus kasutajadokumentatsiooni. TNC juhend käivitatakse HELP-klahviga, kusjuures osaliselt kuvab TNC olukorrast olenevalt juurdekuuluvat info vahetult (kontekstitundlik käivitamine). Ka siis, kui te redigeerite NC-lauses ja vajutate HELP-klahvi, jõuate te reeglina täpselt sellesse kohta dokumentatsioonis, kus kirjeldatakse vastavat funktsiooni.



TNC püüab põhimõtteliselt käivitada TNC juhendi selles keeles, mille olete seadnud oma TNC dialoogikeeleks. Kui teie TNC-l ei ole veel selle dialoogikeele faile, siis avab TNC ingliskeelse versiooni.



TNC juhendis on järgmised kasutajadokumendid:

- Lihttekstdialoogi kasutusjuhend (**BHBKlartext.chm**)
- DIN/ISO kasutusjuhend (**BHBIso.chm**)
- Kasutusjuhend Tsüklite programmeerimine (**BHBtchprobe.chm**)
- Kõigi NC-veateadete nimekiri (**errors.chm**)

Lisaks on olemas veel sissekannete fail **main.chm** milles on kokkuvõtlikult kujutatud kõik olemasolevad chm-failid.



Valikuliselt võib teie seadme tootja lisada **TNCguide**'i seadmespetsiifilisi dokumente. Need dokumendid ilmuvad siis eraldi raamatuna failis **main.chm**.

Töötamine TNCguide'ga

TNC juhendi käivitamine

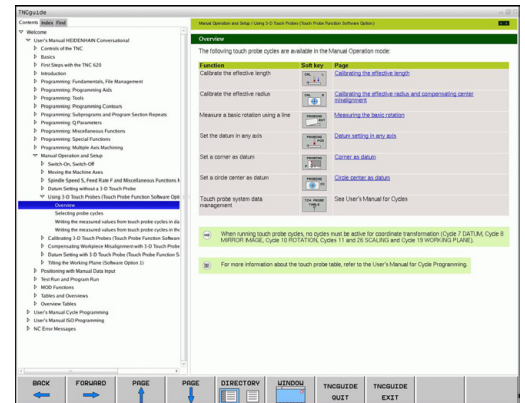
TNC juhendi käivitamiseks on mitmeid võimalusi:

- ▶ Vajutage klahvi HELP, kui TNC ei näita parajasti veateadet
- ▶ Tehke hiireklõps funktsiooniklahvidel, kui olete eelnevalt ekraani all paremal nurgas oleval abisümbolil klõpsanud
- ▶ Avage failihalduse kaudu abifail (CHM-fail). TNC saab avada suvalise CHM-faili, isegi siis, kui fail ei ole salvestatud TNC kõvakettale



Kui väljastatakse üks või mitu veateadet, kuvab TNC veateadete juurde abitekti. **TNCguide**'i käivitamiseks peate esmalt kviteerima kõik veateated.

TNC käivitab abisüsteemi aktiveerimisel programmeerimiskohas süsteemisiseselt defineeritud standardbrauseri (tavaliselt Internet Exploreri), muul juhul HEIDENHAINi kohandatud brauseri.



Paljude funktsiooniklahvide puhul on olemas kontekstitundlik väljakutse, mille abil pääsete otse vastava funktsiooniklahvi funktsiooni kirjelduse juurde. See funktsionaalsus on teie käsutuses ainult hiirt kasutades. Selleks toimige järgmiselt:

- ▶ Valige funktsiooniklahvide riba, mis sisaldab soovitud funktsiooniklahvi
- ▶ Klõpsake hiirega abisümbolil, mida TNC kuvab paremat kätt vahetult funktsiooniklahvide riba kohal: hiirekursor muutub küsimärgiks
- ▶ Klõpsake küsimärgiga funktsiooniklahvile, mille funktsiooni kohta soovite selgitust: TNC avab TNCguide'i. Kui teie poolt valitud funktsiooniklahvi jaoks pole sisenemiskohta, avab TNC raamatufaili **main.chm**, millest täistekstiotsingu abil või navigeerides saate käsitsi otsida soovitud selgitust

Ka siis kui te just redigeerite NC-lauset, on teie käsutuses kontekstitundlik käivitamine:

- ▶ suvalise NC-lause valimine
- ▶ nooleklahvidega lauses liikumine
- ▶ HELP-klahvi vajutamine: TNC käivitab abisüsteemi ja näitab aktiivse funktsiooni kirjeldust (ei kehti lisafunktsioonide või tsüklite puhul, mille on integreerinud teie seadme tootja)

TNCguide'is navigeerimine

Kõige lihtsam on TNCguide'is navigeerida hiirega. Vasakul pool võib näha sisuloendit. Võite paremale suunatud kolmnurgale klõpsates kuvada selle all oleva peatüki või vastavale sissekandele klõpsates kuvada vastava lehekülje. Käsitsemine on identne Windows Explorer'i käsitsemisega.

Lingitud tekstikohad (ristviited) on sinises kirjas ja allajoonitud. Lingil klõpsates avate vastava lehekülje.

Mõistagi võite TNCguide'i kasutada ka klahvide ja funktsiooniklahvide abil. Alljärgnev tabel sisaldab ülevaadet vastavatest klahvifunktsioonidest.

Funktsioon	Funktsiooniklahv
Aktiivne on vasakpoolne sisuloend: selle all või kohal oleva kirje valimine	
Aktiivne on parempoolne tekstiaken: kerige lehekülge alla või üles, kui tekst või joonised ei ole täies ulatuses näha	
Aktiivne on vasakpoolne sisuloend: avage (laiendage) sisukord. Kui sisuloendit ei saa enam avada, siirdumine parempoolsesse aknasse	
Aktiivne on parempoolne tekstiaken: funktsioon puudub.	
Aktiivne on vasakpoolne sisuloend: sulgege (ahendage) sisukord.	
Aktiivne on parempoolne tekstiaken: funktsioon puudub.	
Aktiivne on vasakpoolne sisuloend: kursorklahvi abil valitud lehekülje kuvamine	
Aktiivne on parempoolne tekstiaken: kui kursor on lingil, hüpe lingitud leheküljele	
Aktiivne on vasakpoolne sisuloend: sakkide vaheldamine - sisuloend, märksõnastik ja täistekstiotsing, lülitumine paremapoolsele ekraaniosale	
Aktiivne on parempoolne tekstiaken: siire tagasi vasakpoolsesse aknasse	
Aktiivne on vasakpoolne sisuloend: selle all või kohal oleva kirje valimine	
Aktiivne on parempoolne tekstiaken: siire järgmisele lingile	
Viimati kuvatud lehekülje valimine	
Lehitsemine edasisuunas, kui olete mitu korda kasutanud funktsiooni „viimati kuvatud lehekülje valimine“	
Eelmisele leheküljele	
Järgmisele leheküljele	

Funktsoon

Funktsooniklahv

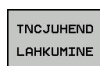
Sisuloendi kuvamine/peitmine



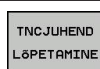
Täisekraani-kujutise ja vähendatud kujutise vaheldamine. Vähendatud kujutise puhul näete ainult osa TNC-pinnast



Sisemiselt vahetub fookus TNC-rakendusele, nii et avatud TNCguide'i korral on võimalik käsitseda juhtsüsteemi. Kui täisekraani-kujutis on aktiivne, vähendab TNC enne fookusevahetust automaatselt akna suurust



TNCguide'i lõpetamine



Märksõnastik

Olulisemad märksõnad sisalduvad märksõnastikus (sakk Indeks) ja neid saate otse valida hiireklõpsuga või kursoriklahvidega.

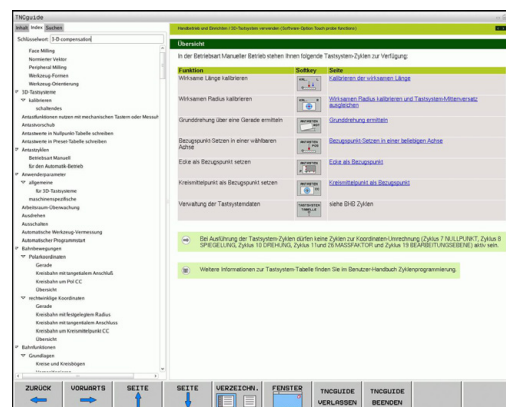
Aktiivne on vasakpoolne lehekülg.



- ▶ Valige sakk Indeks
- ▶ Aktiveerige sisestusväli **Võtmesõna**
- ▶ Sisestage otsitav sõna, TNC sünkroniseerib siis märksõnastiku sisestatud tekstiga, nii et kuvatud loendist saate märksõna kiiremini üles leida, või
- ▶ Märkige nooleklahviga soovitatav märksõna
- ▶ Laske ENT-klahviga kuvada info valitud märksõna juurde



Otsitava sõna saate sisestada ainult USB-ga ühendatud klaviatuurilt.



Täistekstiotsing

Sakil **Otsi** saab otsida teatud sõna kogu TNCguide'ist.

Aktiivne on vasakpoolne lehekülg.



- ▶ Valige sakk **Otsi**
- ▶ Aktiveerige sisestusväli **Otsi**:
- ▶ Sisestage otsitav sõna, kinnitage klahviga ENT: TNC loeb üles kõik leitud kohad, mis seda sõna sisaldavad
- ▶ Märkige nooleklahviga soovitud koht
- ▶ Kuvage ENT-klahviga valitud koht



Otsitava sõna saate sisestada ainult USB-ga ühendatud klaviatuurilt.

Täistekstiotsingu saate viia läbi ainult ühe sõnaga.

Kui aktiveerite funktsiooni **Otsi ainult pealkirjadest** (hiireklahviga või kursoriga kohale liikudes ja seejärel tühikuklahvile vajutades), ei otsi TNC kogu tekstist, vaid ainult kõigist pealkirjadest.

Kehtivate abifailide allalaadimine

Oma TNC-tarkvara juurde sobivad abifailid leiate firma HEIDENHAIN koduleheküljelt www.heidenhain.de rubriigist:

- ▶ Dokumentatsioon ja informatsioon
- ▶ Kasutaja dokumentatsioon
- ▶ TNCguide
- ▶ Soovitud keele valimine
- ▶ TNC-juhtseade
- ▶ Mudel, nt TNC 600
- ▶ Soovitud NC-tarkvara number, nt TNC 620 (34059x-01)
- ▶ Tabelist **Online-hilfe (TNCguide)** soovitud keeleversiooni valimine
- ▶ Laadige ZIP-fail alla ja pakkige lahti
- ▶ Salvestage lahripakitud CHM-failid TNC-s kausta **TNC:\tncguide\de** või vastava keele alamkausta (vt alljärgnevat tabelit)



Kui kannate CHM-failid TNCremoNT-iga TNC-sse üle, tuleb sisestada menüüpunkti **Lisad>Konfiguratsioon>Režiim>Ülekanne kahendformaadis** laiend **.CHM**.

Keel	TNC-kataloog
Saksa	TNC:\tncguide\de
Inglise	TNC:\tncguide\en
Tšehhi	TNC:\tncguide\cs
Prantsuse	TNC:\tncguide\fr
Itaalia	TNC:\tncguide\it
Hispaania	TNC:\tncguide\es
Portugali	TNC:\tncguide\pt
Rootsi	TNC:\tncguide\sv
Taani	TNC:\tncguide\da
Soome	TNC:\tncguide\fi
Hollandi	TNC:\tncguide\nl
Poola	TNC:\tncguide\pl
Ungari	TNC:\tncguide\hu
Vene	TNC:\tncguide\ru
Hiina (lihtsustatud)	TNC:\tncguide\zh
Hiina (traditsiooniline)	TNC:\tncguide\zh-tw
Sloveeni (tarkvaravariant)	TNC:\tncguide\sl
Norra	TNC:\tncguide\no
Slovaki	TNC:\tncguide\sk
Läti	TNC:\tncguide\lv
Korea	TNC:\tncguide\kr
Eesti	TNC:\tncguide\et
türgi	TNC:\tncguide\tr
rumeenia	TNC:\tncguide\ro
Leedu	TNC:\tncguide\lt

5

**Programmeerimine:
tööriistad**

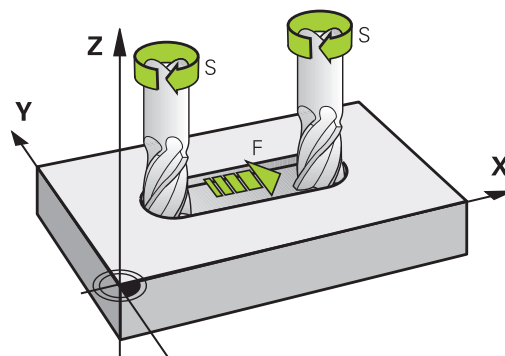
5 Programmeerimine: tööriistad

5.1 Tööriistadega seotud sissekanded

5.1 Tööriistadega seotud sissekanded

Ettenihe F

Ettenihe **F** on kiirus mm/min (tolli/min), millega tööriista keskpunkt oma trajektooriga edasi liigub. Maksimaalne ettenihe võib olla iga seadmetelje jaoks erinev ja see määratakse kindlaks seadme parameetrites.



Kirje

Ettenihke saab sisestada lauses **TOOL CALL** (tööriistakutse) ja igas positsioneerimislausel vaata "Programmilausete loomine trajektoori funktsiooniklahvidega", Lehekülg 176. Millimeetermõõdustikus programmides sisestage ettenihe ühikutes mm/min, tolliprogrammides eraldusvõime tõttu ühikutes 1/10 tolli/min.

Kiirkäik

Kiirkäigu jaoks sisestage **F MAX**. **F-MAX** sisestamiseks vajutage pärast dialoogiküsimust **Ettenihe F = ?** klahvi ENT või funktsiooniklahvi FMAX.



Et kasutada seadet kiirkäigul, võite programmeerida ka vastava arvulise väärtuse, näiteks **F30000**. Erinevalt **FMAX**-st ei toimi see kiirkäik mitte ainult lausekaupa, vaid niikaua, kuni programmeerite uue ettenihke.

Kehtivus

Arvväärtusega programmeeritud ettenihe kehtib uue ettenihke programmeerimiseni. **FMAX** kehtib vaid sellele lausele, milles see on programmeeritud. Pärast **FMAX**-i sisaldavat lauset kehtib edasi varem programmeeritud ettenihke numbriline väärtus.

Muutmine programmi toimumisajal

Programmi käigus saab ettenihet muuta ettenihke ülekirjutamise pöördnupuga F.

Spindli pöörded S

Spindli pöörded S sisestage **TOOL CALL** lauses (tööriistakutse) pööretena minutis (p/min). Alternatiivina võite defineerida ka lõikekiiruse Vc m/min.

Programmeeritud muutus

Töötlusprogrammis saate spindli pöörlemiskiirust muuta **TOOL CALL**-lausega, milles saate määrata vaid uue spindli pöörlemiskiiruse:



- ▶ Tööriista kutsumise programmeerimine: vajutage klahvi TOOL CALL
- ▶ Minge üle dialoogist **Tööriistanumber?** klahviga NO ENT
- ▶ Minge üle dialoogist **Spindlitelg paralleelne X/YXZ ?** klahviga NO ENT
- ▶ Dialoogis **Spindli pöörded S = ?** sisestage uus spindli pöörete arv, kinnitage klahviga END või lülitage funktsiooniklahviga VC ümber lõikamiskiiruse sisestamisele

Muutmine programmi toimumisajal

Programmi töötamise ajal saab muuta spindli pöörlemiskiirust spindli kiiruse ülekirjutamise pöördnupuga S.

5 Programmeerimine: tööriistad

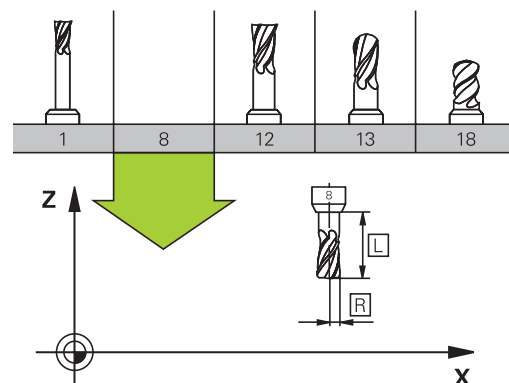
5.2 Tööriista andmed

5.2 Tööriista andmed

Eeltingimused tööriistakorrektoori jaoks

Tavaliselt programmeeritakse trajektoiril liikumise koordinaadid nii, nagu tooriku mõõtmed on joonisel kujutatud. Selleks et TNC arvutaks tööriista keskpunkti liikumisteed, st saaks teostada tööriista korrektoori, peate sisestama iga paigaldatud tööriista pikkuse ja raadiuse.

Tööriistade andmed võite sisestada kas funktsiooniga **TOOL DEF** otse programmi või eraldi tööriistatabelisse. Tööriistade tabelisse sisestamisel on kasutada tööriistaspetsiifiline lisainfo. TNC võtab töötlusprogrammi käigus arvesse kogu sisestatud info.



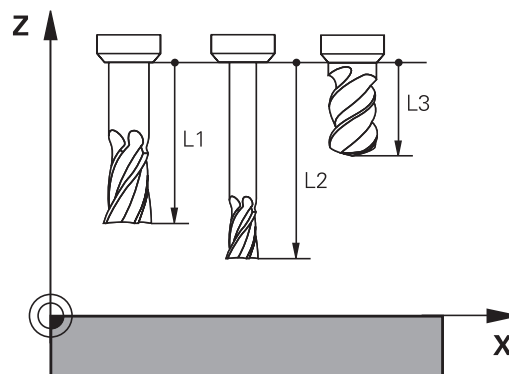
Tööriista number, tööriista nimi

Iga tööriist on märgistatud numbriga vahemikus 0 kuni 32767. Töötades tööriistatabeliga, võite lisaks sisestada tööriista nime. Tööriista nimi võib koosneda kuni 32-st märgist.

Tööriist numbriga 0 on määratud kui 0-tööriist, mille pikkus $L=0$ ja raadius $R=0$. Tööriistatabelis peab tööriist T0 olema samuti defineeritud parameetritega $L=0$ ja $R=0$.

Tööriista pikkus L

Tööriista pikkus L: sisestage tööriista tugipunkti suhtes alati absoluutse pikkusena. TNC vajab arvukateks mitmeteljetöötusega seotud funktsioonideks tingimata tööriista kogupikkust.



Tööriista raadius R

Tööriistaraadius R: sisestage vahetult.

Pikkuse ja raadiuse delta-väärtused

Deltaväärtused kujutavad endast tööriistade pikkuste ja raadiuste hälbeid.

Positiivne delta-väärtus märgib ülemõõtu (**DL, DR, DR2**>0)

Töötamisel ülemõõduga sisestage ülemõõdu väärtus tööriistakutse programmeerimisel lausega **TOOL CALL**.

Negatiivne delta-väärtus märgib alamõõtu (**DL, DR, DR2**<0).

Alamõõt sisestatakse tööriistatabellis tööriista kulumise korral.

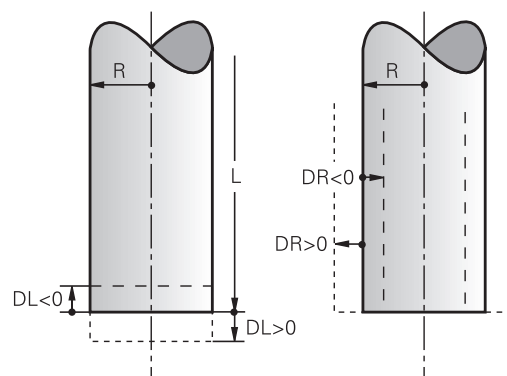
Delta-väärtused sisestage arvvaatusega, **TOOL CALL**-lauses võite väärtuse üle kanda ka Q-parameetriga.

Sisestusvahemik: deltaväärtus võib olla kuni $\pm 99,999$ mm.



Tööriistatabellis olevad delta-väärtused mõjutavad **tööriistade** graafilist kujutamist. **Tooriku** kujutis püsib simulatsioonis muutumatuna.

TOOL CALL-lause delta-väärtused muudavad simulatsioonis kujutatud **tooriku** suurust. Simuleeritud **tööriista suurus** püsib endisena.



Tööriista andmete sisestamine programmi

Konkreetses tööriista numbril, pikkuse ja raadiuse sisestate töötlusprogrammi üks kord – **TOOL DEF**-lausega:

► Tööriista definitsiooni valimine: vajutage klahvi **TOOL DEF**

TOOL DEF

- **Tööriista number:** märgistage tööriist üheselt mõistetava tööriistanumbriga
- **Tööriista pikkus:** pikkuse korrektuurväärtus
- **Tööriista raadius:** raadiuse korrektuurväärtus



Dialoogi ajal võite sisestada pikkuse ja raadiuse väärtused otse dialoogiaknasse: vajutage soovitud telje funktsiooniklahvi.

Näide

4 TOOL DEF 5 L+10 R+5

5.2 Tööriista andmed

Tööriista andmete sisestamine tabelisse

Tööriistatabelis võite defineerida kuni 9999 tööriista ja salvestada nende andmeid. Pöörake tähelepanu ka antud peatükis allpool käsitletud redaktorifunktsioonidele. Ühe tööriista kohta mitme korrektuurandme sisestamiseks (tööriistanumbri indekseerimiseks) lisage rida ja täiendage tööriistanumbrit punkti ja arvuga 1 kuni 9 (nt **T 5.2**).

Tööriistatabelit kasutage juhul, kui

- soovite kasutada indekseeritud tööriista, nt astmepuuri mitme pikkusekorrektuuriga
- kasutatav seade on varustatud automaatse tööriistavahetiga
- soovite teha järeltöötlust töötlustsükliga 22 (vaata kasutusjuhendit Tsüklid, Tsükkel KAMMLÕIKAMINE)
- soovite töötada töötlustsüklitega 251 kuni 254 (vaata kasutusjuhendit Tsüklid, Tsüklid 251 kuni 254)



Kui loote või haldate rohkem tööriistatabeleid, peab failinimi algama tähega.

Tabelites võite klahviga „Ekraanijaotus” valida loendivaate või vormivaate.

Tööriistatabeli vaadet saab muuta ka siis, kui avate tabeli.

Tööriistatabel: standardised tööriistaandmed

Lühend	Kirjed	Dialoog
T	Number, millega tööriist programmis välja kutsutakse (näiteks 5, kuvatakse: 5.2)	-
NAME	Nimi, millega tööriist programmis kutsutakse (maksimaalselt 32 märki, ainult suurtähed, mitte tühikuid)	Tööriista nimi?
L	Tööriistapikkuse L korrektuurväärtus	Tööriista pikkus?
R	Tööriistaraadiuse R korrektuurväärtus	Tööriista raadius R?
R2	Tööriista raadius R2 nurk-raadiusfreesile (vaid kolmemõõtmelise raadiuse korrektuuri või raadiusfreesiga töötamise graafilise esituse jaoks)	Tööriista raadius R2?
DL	Tööriista pikkuse L delta-väärtus	Tööriista pikkuse ülemõõd?
DR	Tööriista raadiuse R delta-väärtus	Tööriista raadiuse ülemõõd?
DR2	Tööriista raadiuse R2 delta-väärtus	Tööriista raadiuse R2 ülemõõd?
LCUTS	Tööriista lõiketera pikkus tsükli 22	Lõikepikkus tööriista teljel?
ANGLE	Tööriista maksimaalne süvistussügavus pendeldaval süvistusliikumisel tsükli 22 ja 208 puhul	Maksimaalne süvistusnurk?
TL	Tööriistalukustuse seadmine (TL: tähistab Tool Locked = ingl.k. tööriist lukus)	Tööriist lukus? Jah = ENT / Ei = NO ENT
RT	Asendustööriista number – kui olemas (RT: tähistab Replacement Tool = ingl.k. asendustööriist); vaata ka TIME2)	Asendustööriist?
TIME1	Tööriista maksimaalne seisaeg minutites. Nimetatud funktsioon on seadmest sõltuv ja seda on kirjeldatud seadme kasutusjuhendis	Maksimaalne seisaeg?
TIME2	Tööriista maksimaalne seisaeg TOOL CALL korral minutites: kui tegelik seisaeg saavutab või ületab selle väärtuse, paneb TNC järgmise TOOL CALL korral töösse asendustööriista (vt ka CUR_TIME).	Maksimaalne seisaeg TOOL CALL korral?
CUR_TIME	Tööriista tegelik seisaeg minutites: TNC arvestab tegelikku seisaega (CUR_TIME : tähistab CUR rent TIME = ingl.k. tegelik aeg) ise. Kasutatava tööriista jaoks võite sisestada etteantud väärtuse	Tegelik seisaeg?

5 Programmeerimine: tööriistad

5.2 Tööriista andmed

Lühend	Kirjed	Dialog
TYP	Tööriista tüüp: funktsiooniklahv TŮÜBI VALIMINE (3. funktsiooniklahvide riba); TNC kuvab akna, milles saate valida tööriistatŮübi. TööriistatŮübid võite anda selleks, et teha kuvafiltri seadistused nii, et tabelis oleks nähtav vaid valitud tüüp	TööriistatŮüüp?
DOC	Kommentaar tööriista kohta (kuni 32 märki)	Tööriista-kommentaar?
PLC	Info selle tööriista kohta, mis edastatakse PLC-le	PLC olek?
PTYP	TööriistatŮüüp hindamiseks kohatabelis	TööriistatŮüüp kohatabeli jaoks?
NMAX	Spindli pŮõrlemissageduse piirang selle tööriista jaoks. Kontrollitakse nii programmeeritud vŮärtust (veateade) kui ka pŮõrete tŮõstmist potentsiomeetriga. Funktsioon mitteaktiivne: sisestage -. Sisestusvahemik: 0 kuni +999999, funktsioon mitteaktiivne: sisestage -	Maks. pŮõrete arv [1/min]?
LIFTOFF	MŮäärab, kas NC-stopi korral peab TNC tööriista nihutama tööriistatŮelje positiivses suunas, et vŮältida lŮõikamismŮärke kontuuril. Kui Y on defineeritud, tŮõstab TNC tööriista kontuurilt Ůles, kui see funktsioon on NC-programmis M148-ga aktiveeritud vaata "Tööriista automaatne ŮlestŮõstmine kontuurilt NC-stopi korral: M148", LehekŮlg 327	Tööriist Ůles tŮõsta Y/N ?
TP_NO	Viide kontaktanduri numbrile kontaktanduri tabelis	Kontaktanduri number
T_ANGLE	Tööriista tipunurk. Rakendatakse tsŮikli Tsentreerimine (tsŮikkel 240) poolt, et sisestatud lŮäbimŮŮdust tsentreerimissŮgavust arvutada	Tipunurk?
LAST_USE	KuupŮev ja kellaaeg, millal TNC viimati TOOL CALL abil tööriista vahetas Sisestusvahemik: maksimaalselt 16 märki, sisemiselt fikseeritud formaat: kuupŮev = AAAA.KK.PP, kellaaeg = hh.mm	LAST_USE
ACC	Aktiveerige vŮõi deaktiveerige vibratsiooni summutamine vastava tööriista puhul (LehekŮlg 333). Sisestusvahemik: 0 (mitteaktiivne) ja 1 (aktiivne)	ACC olek 1=aktiivne/0=mitteaktiivne

Tööriistatabel: tööriista andmed automaatse mõõtmise jaoks



Tsüklite kirjeldus automaatse tööriistamõõtmise jaoks: vaata kasutusjuhendit Tsüklite programmeerimine

Lühend	Kirjed	Dialoog
CUT	Tööriista lõiketerade arv (maks. 20 tera)	Lõiketerade arv?
LTOL	Tööriista pikkuse lubatud hälve L kulumise tuvastamiseks. Kui sisestatud väärtus ületatakse, blokeerib TNC tööriista (olek L). Sisestusvahemik: 0 kuni 0,9999 mm	Kulumistolerants: pikkus?
RTOL	Tööriista raadiuse R lubatud hälve kulumise tuvastamiseks. Kui sisestatud väärtus ületatakse, blokeerib TNC tööriista (olek L). Sisestusvahemik: 0 kuni 0,9999 mm	Kulumistolerants: raadius?
R2TOL	Tööriista raadiuse R2 lubatud hälve kulumise tuvastamiseks. Kui sisestatud väärtus ületatakse, blokeerib TNC tööriista (olek L). Sisestusvahemik: 0 kuni 0,9999 mm	Kulumistolerants: raadius 2?
DIRECT.	Tööriista lõikesuund mõõtmiseks pöörleva tööriista korral	Lõikesuund (M3 = -)?
R_OFFS	Raadiuse mõõtmine: tööriista nihe mõõtenõela keskme ja tööriista keskme vahel. Eelseade: väärtust pole sisestatud (nihe = tööriista raadius)	Tööriistanihke raadius?
L_OFFS	Pikkuse mõõtmine: tööriista täiendav nihe offsetToolAxis (114104) suunas mõõtenõela ülaserva ja tööriista alaserva vahel. Eelseade: 0	Tööriistanihke pikkus?
LBREAK	Tööriista pikkuse lubatud hälve L purunemise tuvastamiseks. Kui sisestatud väärtus ületatakse, blokeerib TNC tööriista (olek L). Sisestusvahemik: 0 kuni 0,9999 mm	Murdumistolerants: pikkus?
RBREAK	Tööriista raadiuse R lubatud hälve murdumise tuvastamiseks. Kui sisestatud väärtus ületatakse, blokeerib TNC tööriista (olek L). Sisestusvahemik: 0 kuni 0,9999 mm	Murdumistolerants: raadius?

5 Programmeerimine: tööriistad

5.2 Tööriista andmed

Tööriistatabeli redigeerimine

Programmikäiguks kehtiv tööriistatabeli nimi on TOOL.T. ja see peab olema salvestatud kataloogi TNC:\table .

Tööriistatabelitele, mille soovite arhiveeda või programmitestiks kasutada, andke mingi suvaline teine failinimi lõpuga .T. Režiimideks „Programmitest” ja „Programmeerimine” kasutab TNC standardina tööriistatabelit „simtool.t”, mis on samuti salvestatud kausta „table”. Redigeerimiseks vajutage režiimis Programmitest funktsiooniklahvi TÖÖRIISTATABEL.

Tööriistatabeli TOOL.T avamine:

- Valige seadme suvaline töörežiim



- Tööriistatabeli valimine: vajutage funktsiooniklahvi TÖÖRIISTATABEL



- Seadke funktsiooniklahv REDIGEERI asendisse SISSE LÜLITATUD

Tööriistatabeli redigeerimine									
TNC:\table\tool.t									
T	NAME	L	R	R2	M	S	T	S	
0	NULLVERKZEUG	0	0	0	0				
1	D2	30	1	0					
2	D4	60	2	0					
3	D6	90	3	0					
4	D8	90	4	0					
5	D10	60	5	0					
6	D12	60	6	0					
7	D14	70	7	0					
8	D16	90	8	0					
9	D18	90	9	0					
10	D20	90	10	0					
11	D22	90	11	0					
12	D24	90	12	0					
13	D26	90	13	0					
14	D28	100	14	0					
15	D30	100	15	0					
16	D32	100	16	0					
17	D34	100	17	0					
18	D36	100	18	0					
19	D38	100	19	0					
20	D40	100	20	0					
21	D42	100	21	0					
22	D44	120	22	0					

Ainult teatud tööriistatüüpide kuvamine (filtriseadistus)

- Vajutage funktsiooniklahvi TABELITE FILTER (neljas funktsiooniklahvi rida)
- Soovitud tööriistatüübi valimine funktsiooniklahviga: TNC kuvab ainult valitud tüüpi tööriistad
- Filtri tühistamine: vajutage valitud tööriistatüüpi uuesti või valige teine tööriistatüüp



Seadme tootja sobitab filtri funktsioonide ulatuse konkreetse seadmega. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Tööriistatabeli veergude peitmine või sortimine

Tööriistatabeli ilmet saate kohandada oma vajaduste järgi. Veerge, mida pole vaja näidata, saab peita:

- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi SORDI/PEIDA VEERUD (neljas funktsiooniklahvide riba)
- ▶ Valige nooleklahvidega soovitud veerud
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi PEIDA VEERUD, et eemaldada veerg tabeli vaatest

Võite muuta ka veergude järjestust tabeli vaates:

- ▶ Dialoogiväljal „Nihuta ette:” saate muuta veergude järjestust tabeli vaates. Jaotises **Saadaolevad veerud** märgitud kirje nihutatakse selle veeru ette

Vormis saate navigeerida hiirega või TNC klaviatuuriga.

Navigeerimine TNC klaviatuuriga:



- ▶ Liikumiseks sisestusväljade vahel vajutage navigeerimisklahve. Sisestusvälja sees saate liikuda nooleklahvidega. Avanevaid rippmenüüsid saab avada klahviga GOTO.



Funktsiooniga "Veergude arvu määramine" saab määrata, mitu veergu (0-3) fikseeritakse ekraani vasakus servas. Neid veerge kuvatakse ka siis, kui liigute tabelis paremale.

5.2 Tööriista andmed

Suvalise muu tööriistatabeli avamine

- ▶ Töörežiimi Programmeerimine valimine

PGM
MGT

- ▶ Failihalduri käivitamine
- ▶ Failitüüpide valiku näitamine: vajutage funktsiooniklahvi TÜÜBI VALIMINE
- ▶ .T laiendiga failide näitamine: vajutage funktsiooniklahvi NÄITA .T
- ▶ Valige fail või sisestage uus failinimi. Kinnitage klahviga ENT või funktsiooniklahviga VALI

Olles avanud tööriistatabeli redigeerimiseks, võite kursorivälja tabelis nooleklahvide või funktsiooniklahvidega viia suvalisele positsioonile. Suvalisel positsioonil võite sinna salvestatud väärtused üle kirjutada või sisestada uued väärtused. Lisa-redigeerimisfunktsioonid on saadaval järgnevast tabelist.

Kui TNC ei saa korraga kõiki tööriistatabeli positsioone näidata, on tabeli päises sümbol „>>“ või „<<“.

Tööriistatabeli redigeerimisfunktsioonid	Funktsiooniklahv
Tabeli alguse valimine	
Tabeli lõpu valimine	
Tabelis eelmise lehekülje valimine	
Tabelis järgmise lehekülje valimine	
Teksti või arvu otsimine	
Siirdumine rea algusse	
Siirdumine rea lõppu	
Heleda taustaga välja kopeerimine	
Kopeeritud välja lisamine	
Sisestatud arvu ridade (tööriistade) lisamine tabeli lõppu	
Rea lisamine sisestatava tööriistanumbriga	
Aktiivse rea (tööriista) kustutamine	
Tööriistade sortimine valitava veeru järgi	
Kõigi puuride kuvamine tööriistatabelis	
Kõigi freeside kuvamine tööriistatabelis	
Kõigi keermepuuride/keermefreeside kuvamine tööriistatabelis	
Kõigi andurite kuvamine tööriistatabelis	

5.2 Tööriista andmed

Tööriistatabelist väljumine

- ▶ Käivitage failihaldur ja valige mingit muud tüüpi fail, näiteks töötlusprogramm

Tööriistatabelite importimine



Seadme tootja võib funktsiooni TABELI IMPORTIMINE kohandada. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Kui loete tööriistatabeli iTNC 530-st välja ja TNC 620-sse sisse, peate enne tööriistatabeli kasutamist kohandama formaati ja sisu. TNC 620 võimaldab tööriistatabeli mugavat kohandamist funktsiooniga. TNC teisendab sisseloetud tööriistatabeli sisu TNC 620 kehtivasse formaati ja salvestab muutused valitud faili. Järgige järgmiseid juhiseid:

- ▶ Salvestage iTNC 530 tööriistatabel kausta **TNC:\table**
- ▶ Valige režiim Programmeerimine
- ▶ Valige failihaldus: vajutage klahvi PGM MGT
- ▶ Viige kursoriväli tööriistatabelile, mille soovite importida
- ▶ Valige funktsiooniklahv LISAFUNKTSIOONID
- ▶ Funktsiooniklahvi TABELI IMPORTIMINE valimine: TNC küsib, kas valitud tööriistatabel tuleb asendada
- ▶ Faili mitte üle kirjutada: vajutage funktsiooniklahvi KATKESTA või
- ▶ Fail üle kirjutada: vajutage funktsiooniklahvi SOBITA TABELI FORMAAT
- ▶ Avage teisendatud tabel ja kontrollige sisu



Tööriistatabeli veerus **Nimi** on lubatud järgmised märgid: „ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ0123456789#\$&,-_“. TNC muudab importimisel tööriistanimes esineva koma punktiks.

TNC kirjutab valitud tööriistatabeli funktsiooni TABELI IMPORTIMINE täitmise ajal üle. Seejuures loob TNC turvakoopia faililaiendiga **.t.bak**. Varundage enne importimist oma originaalne tööriistatabel, et vältida andmete kaotsiminekut!

Tööriistatabelite TNC failihalduri kaudu kopeerimist käsitletakse lõigus „Failihaldus“ vaata "Tabeli kopeerimine", Lehekülg 108.

iTNC 530 tööriistatabelite importimisel veergu TYP ei impordita.

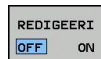
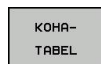
Tööriistavaheti kohatabel



Seadme tootja sobitab kohatabeli funktsioonide ulatuse konkreetse seadmega. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Kohatabelit on vaja tööriistade automaatseks vahetamiseks. Kohatabelis hallatakse tööriistavahetis olevaid tööriistu. Kohatabel asub kaustas **TNC:\TABLE**. Seadme tootja võib kohandada kohatabeli nime, tee ja sisu. Vajadusel saate valida tabeli erinevaid vaateid funktsiooniklahvidega menüüs **TABELITE FILTER**.

Kohatabeli redigeerimine Programmikäigu töörežiimis



- ▶ Tööriistatabeli valimine: vajutage funktsiooniklahvi **TÖÖRIISTATABEL**
- ▶ Kohatabeli valimine: vajutage funktsiooniklahvi **KOHATABEL**
- ▶ Seadke funktsiooniklahv **REDIGEERIMINE** asendisse **SEES**; võib olla teie seadmel mittevajalik või mittevõimalik: järgige seadme kasutusjuhendit

Tööriistatabeli redigeerimine

Programmitest

TNC:\table\tool1.1

T	NAME	L	R	R2	M
0	NULLWERKZEUG	0	0	0	0
1	D2	30	1	0	0
2	D4	40	2	0	0
3	D6	50	3	0	0
4	D8	60	4	0	0
5	D10	60	5	0	0
6	D12	60	6	0	0
7	D14	70	7	0	0
8	D16	80	8	0	0
9	D18	90	9	0	0
10	D20	90	10	0	0
11	D22	90	11	0	0
12	D24	90	12	0	0
13	D26	90	13	0	0
14	D28	100	14	0	0
15	D30	100	15	0	0
16	D32	100	16	0	0
17	D34	100	17	0	0
18	D36	100	18	0	0
19	D38	100	19	0	0
20	D40	100	20	0	0
21	D42	100	21	0	0
22	D44	120	22	0	0

Tööriista nimi?

Teksti laius 32

ALDUS

LÖPP

LK

LK

REDIGEERIK

OTSININE

KOHA-TABEL

SI00%

OFF

SI00%

OFF

SI00%

OFF

SI00%

OFF

LÖPP

5.2 Tööriista andmed

Kohatabeli valimine töörežiimis Programmeerimine

PGM
MGT

- Failihalduri käivitamine
- Failitüüpide valiku näitamine: vajutage funktsiooniklahvi KUVA KÕIK
- Valige fail või sisestage uus failinimi. Kinnitage klahviga ENT või funktsiooniklahviga VALI

Lühend	Kirjed	Dialoog
P	Tööriista kohanumber tööriistamagasinis	-
T	Tööriista number	Tööriistanumber?
RSV	Koha reserveerimine pinnamagasinile	Koha reserv.: jah=ENT/ei = NOENT
ST	Tööriistaks on eritööriist ST: Special Tool = ingl. k. eritööriist); kui eritööriist blokeerib tema ees ja taga olevad kohad, lukustage vastavad kohad veerus L (olek L)	Spetsiaalne tööriist?
F	Tööriist vahetage magasinis alati tagasi samale kohale (F: tähistab Fixed = ingl.k. kindlaksmääratud)	Kindlaksmääratud koht? Jah = ENT / Ei = NO ENT
L	Koha blokeerimine: (L: Locked = ingl.k. lukustatud, vt ka veergu ST)	Koht blokeeritud Jah = ENT / Ei = NO ENT
DOC	Tööriista kohta käiva kommentaari näit TOOL.T-st	-
PLC	Info, mis tuleb selle tööriista koha kohta PLC-sse edastada	PLC olek?
P1 ... P5	Funktsioon defineeritakse seadme tootja poolt. Jälgige seadme dokumentatsiooni	Väärtus?
PTYP	Tööriistatüüp. Funktsioon defineeritakse seadme tootja poolt. Jälgige seadme dokumentatsiooni	Tööriistatüüp kohatabeli jaoks?
LOCKED_ABOVE	Pinnamagasin: ülal oleva koha blokeerimine	Ülemine koht lukustada?
LOCKED_BELOW	Pinnamagasin: all oleva koha blokeerimine	Alumine koht lukustada?
LOCKED_LEFT	Pinnamagasin: vasakul oleva koha blokeerimine	Koht vasakul lukustada?
LOCKED_RIGHT	Pinnamagasin: paremal oleva koha blokeerimine	Koht paremal lukustada?

Kohatabeli redigeerimisfunktsioonid	Funktsiooniklahv
Tabeli alguse valimine	
Tabeli lõpu valimine	
Tabelis eelmise lehekülje valimine	
Tabelis järgmise lehekülje valimine	
Kohatabeli lähtestamine	
Tööriistanumbri veeru T lähtestamine	
Siirdumine rea algusesse	
Siirdumine rea lõppu	
Tööriistavaheti simuleerimine	
Tööriista valimine tööriistatabelist: TNC tõstab tööriistatabeli sisu esile. Valige tööriist nooleklahvidega, võtke funktsiooniklahviga OK kohatabelisse üle	
Käesoleva välja redigeerimine	
Vaate sortimine	



Seadme tootja fikseerib mitmete kuvafiltrite funktsiooni, omadused ja tähistuse. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

5.2 Tööriista andmed

Tööriista andmete kutsumine

Tööriistakutse TOOL CALL programmeerite töötlusprogrammis järgmiste käskudega:

- Valige tööriista kutsumine klahviga TOOL CALL

TOOL
CALL

- **Tööriista number:** sisestage tööriista number või nimi. Määrasite tööriista eelnevalt **TOOL DEF**-lauses või tööriistatabelis. Funktsiooniklahviga TÖÖRIISTA NIMI lülitage ümber nime sisestamisele. Tööriista nime paneb TNC automaatselt jutumärkidesse. Nimed on seotud kirjega aktiivses tööriistatabelis TOOL.T. Et tööriista muude korrektuuriväärtustega kutsuda, sisestage tööriistatabelis defineeritud indeks peale kümnendpunkti. Funktsiooniklahviga VALI saate kuvada akna, mille kaudu saate valida tööriistatabelis TOOL.T määratud tööriista otse ilma numbrit või nime sisestamata
- **Spindlitelg paralleelne X/Y/Z:** sisestage tööriistatelg
- **Spindli pöörlemissagedus S:** sisestage spindli pöörlemissagedus pööretes minutis. Alternatiivina võite defineerida lõikekiiruse Vc [m/min]. Selleks vajutage funktsiooniklahvi VC
- **Ettenihe F:** ettenihe [mm/min või 0,1 tolli/min] toimib seni, kuni programmeerite positsioneerimislauses või **TOOL CALL**-lauses uue ettenihke
- **Tööriista pikkuse ülemõõt DL:** tööriista pikkuse delta-väärtus
- **Tööriista raadiuse ülemõõt DR:** delta-väärtus tööriista raadiuse jaoks
- **Tööriista raadiuse ülemõõt DR2:** delta-väärtus tööriista raadiuse 2 jaoks

Näide: tööriista kutsumine

Kutsutakse tööriist number 5 tööriistateljel Z, mille spindli pöörlemissagedus on 2500 p/min ja ettenihe 350 mm/min. Tööriista pikkuse ja raadiuse 2 ülemõõdud on vastavalt 0,2 ja 0,05 mm, tööriista raadiuse alamõõt on 1 mm.

```
20 TOOL CALL 5.2 Z S2500 F350 DL+0,2 DR-1 DR2+0,05
```

DL ja R ees märgib delta-väärtust.

Eelvalik tööriistatabeli korral

Tööriistatabeli kasutuselevõtul on **TOOL DEF**-lauses eelvalik järgmise lisatava tööriista jaoks. Selleks sisestage tööriistanumber või Q-parameeter või tööriista nimi jutumärkides.

5 Programmeerimine: tööriistad

5.2 Tööriista andmed

Tööriistavahetus



Tööriistavahetus on seadmest sõltuv funktsioon. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Tööriistavahetuse asend

Tööriistavahetuse asendisse peab saama liikuda kokkupõrgeteta. Lisafunktsioonidega **M91** ja **M92** saab liikuda seadmepõhiste vahetuspositsioonidele. Kui programmeerite enne esimest tööriistakutset **TOOL CALL 0**, viib TNC kinnitusvarre spindliteljel positsioonile, mis ei sõltu tööriista pikkusest.

Tööriistavahetus käsitsi

Enne käsitsi tööriistavahetust peatage spindel ja viige tööriist tööriistavahetuse asendisse:

- ▶ Lähenege tööriistavahetuse asendile programmi järgi
- ▶ Programmikäigu katkestamine, vaata "Töötuse katkestamine", Lehekülg 480
- ▶ Vahetage tööriist
- ▶ Programmikäigu jätkamine, vaata "Programmikäigu jätkamine pärast katkestust", Lehekülg 481

Automaatne tööriistavahetus

Automaatse tööriistavahetuse korral programmi ei katkestata. Tööriista kutsumisel lausega **TOOL CALL** vahetab TNC tööriista tööriistakassetis.

Automaatne tööriistavahetus seisuaaja ületamisel: M101



M101 on seadmest sõltuv funktsioon. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

TNC võib pärast etteantud seisuaaja möödumist võtta kasutusele asendustööriista ja sellega töötlust jätkata. Aktiveerige siin lisafunktsioon **M101**. **M101** toime saate **M102**-ga uuesti tühistada.

Kandke tööriistatabeli veergu **TIME2** tööriista seisuaeg, mille järel peab töötlust jätkama asendustööriistaga. TNC kannab veergu **CUR_TIME** tööriista praeguse seisuaaja. Kui praegune seisuaeg ületab veergu **TIME2** kantud väärtuse, võetakse hiljemalt minut peale seisuaaja möödumist järgmises võimalikus programmikohas tarvitusele asendustööriist. Vahetamine toimub alles pärast NC-lause lõpetamist.

TNC vahetab sobivas programmikohas automaatselt tööriista. Automaatset tööriistavahetust ei toimu:

- töötlustsükli teostamise ajal
- ajal, mil raadiuse korrektuur (**RR/RL**) on aktiivne
- vahetult pärast lähenemisfunktsiooni **APPR**
- vahetult enne eemaldumisfunktsiooni **DEP**
- vahetult enne ja pärast **CHF**-i ja **RND**-i
- makrode teostamise ajal
- tööriistavahetuse toimumise ajal
- vahetult pärast **TOOL CALL**-i või **TOOL DEF**-i
- SL-tsükli teostamise ajal



Ettevaatust, oht tööriistale ja toorikule!

Eritööriistadega (nt ketasfrees) töötades lülitage automaatne tööriistavahetus **M102** abil välja, sest TNC viib tööriista alati kõigepealt tööriista telje suunas toorikust eemale.

Seisuaaja kontrollimisega või automaatse tööriistavahetuse arvutamisega võib NC-programmist sõltuvalt töötusaeg suurened. Seda võite mõjutada valikulise sisestuselemendiga **BT** (Block Tolerance).

Kui sisestate funktsiooni **M101**, jätkab TNC dialoogi koos päringuga **BT** kohta. Siin määrate NC-lauset hulga (1 - 100), mille võrra automaatne tööriistavahetus võib viibida. Sellest saadav ajavahemik, mille arvelt tööriistavahetus viibib, sõltub NC-lauset sisust (nt ettenihe, teelõik). Kui te **BT**-d ei defineeri, kasutab TNC väärtust 1 või vajaduse korral seadmetootja määratud standardväärtust.

5.2 Tööriista andmed



Mida enam te **BT** väärtust suurendate, seda väiksemana mõjub võimalik tööaja pikenemine **M101**-ga. Arvestage, et automaatne tööriistavahetus toimub seetõttu hiljem!

Et arvutada sobiv väljundväärtus **BT** jaoks, kasutage valemit **BT = 10 : NC-lause keskmine töötusaeg sekundites**. Ümardage ligikaudne tulemus. Kui arvutatud väärtus on üle 100, kasutage maksimaalset väärtust 100.

Kui soovite tööriista praegust seisuaega lähtestada (nt pärast teraplaatide vahetamist) kandke veeru **CUR_TIME** väärtuseks 0.

Funktsiooni **M101** pole saadaval treimistööriistadele ja treimisrežiimil.

Pinna normaalvektoritega ja 3D-korrektuuriga NC-lausetes eeltingimused

Asendustööriista aktiivne raadius (**R + DR**) ei tohi originaaltööriista raadiusest erineda. Sisestage delta-väärtused (**DR**) tööriistatabelisse või **TOOL CALL**-lausesse. Hälvete korral kuvab TNC teateteksti ega vaheta tööriista. M-funktsiooniga **M107** keelatakse selle teate näitamine, **M108**-ga aktiveeritakse see jälle. Vt ka: "Kolmemõõtmeline tööriistakorrekatuur (tarkvarasuvand 2)", Lehekülg 391.

Tööriistakasutuse kontroll



Funktsiooni Tööriistakasutuse kontroll peab seadme tootja lubama. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Tööriistakasutuse kontrollimiseks peab kontrollitav lihtteksti-dialoogi programm olema režiimis **Programmitest** täielikult simuleeritud.

Tööriistakasutuse kontrolli rakendamine

Funktsiooniklahvidega TÖÖRIISTAKASUTUS ja TÖÖRIISTAKASUTUSE KONTROLL saate enne programmi käivitamist režiimis Töötlemine kontrollida, kas valitud programmis kasutatavad tööriistad on olemas ja nende allesjäänud seisuaeg on piisav. TNC võrdleb seejuures järelejäanud tööaja tegelikke väärtusi tööriistatabelist nimiväärtustega tööriistakasutuse failist.

TNC kuvab pärast funktsiooniklahvile TÖÖRIISTA KASUTUSKONTROLL vajutamist kasutuskontrolli tulemuse esiletõstetud aknas. Sulgege esiletõstetud aken klahviga ENT.

TNC salvestab tööriista kasutusajad eraldi faili lõpuga **pgmname.H.T.DEP**. Loodud tööriista kasutusfail sisaldab järgmist infot:



Veerg	Tähendus
TOKEN (LUBA)	TOOL: tööriista kasutusaeg tööriista kutsumislause TOOL CALL kohta. Kirjed on esitatud kronoloogilises järjekorras TTOTAL: tööriista kogu kasutusaeg STOTAL: alamprogrammi kutsumine; kanded on toodud kronoloogilises järjestuses TIMETOTAL: NC-programmi kogu töötlemisaeg kantakse veergu WTIME. Veerus PATH tõstab TNC esile vastava NC-programmi teenime. Veerg TIME sisaldab kõigi TIME-kannete summat (ilma kiirkäiguta). Kõigis ülejäänud veergudes seab TNC väärtuseks 0 TOOLFILE: veerus PATH tõstab TNC esile selle tööriistatabeli teenime, millega programmitest läbi viidi. Nii saab TNC tegeliku tööriista kasutuskontrolli käigus kindlaks teha, kas on läbi viidud programmitest TOOL.T abil
TNR	Tööriista number (-1: tööriista pole veel vahetatud)
IDX	Tööriista indeks
NAME	Tööriista nimi tööriistatabelist
TIME	Tööriista kasutusaeg sekundites (ettenihke aeg)
WTIME	Tööriista kasutusaeg sekundites (kogu kasutusaeg tööriistavahetusest tööriistavahetuseni)

5.2 Tööriista andmed

Veerg	Tähendus
RAD	Tööriista raadius R + raadiuse varu DR tööriistatabelist. Ühikuks on mm
BLOCK	Lause number, milles programmeeriti TOOL CALL -lause
PATH	■ TOKEN (LUBA) = TOOL (TÖÖRIIST): aktiivse pea- või alamprogrammi teenimi ■ TOKEN = STOTAL: alamprogrammi teenimi
T	Tööriista number koos tööriista indeksiga
OVRMAX	Töötluse ajal maksimaalselt esinenud ettenihke muutmine. Programmitesti ajal sisestab TNC siia väärtuse 100 (%)
OVRMIN	Töötluse ajal minimaalselt esinenud ettenihke muutmine. Programmitesti ajal sisestab TNC siia väärtuse -1
NAMEPROG	■ 0: tööriista number on programmeeritud ■ 1: tööriista nimi on programmeeritud

Paletifaili tööriistakasutuse kontrolli korral on kaks võimalust:

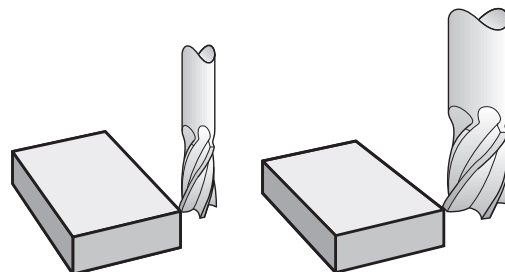
- Kursoriväli on paletifailis mõnel paletikirjel: TNC teeb tööriista kasutuskontrolli kogu paleti jaoks.
- Kursoriväli on paletifailis mõnel programmikirjel: TNC teeb tööriista kasutuskontrolli ainult valitud programmi jaoks.

5.3 Tööriista korrektuur

Sissejuhatus

TNC korrigeerib tööriista liikumisteed tööriista pikkuse korrektuurväärtuse võrra spindlitelje suunal ja tööriista raadiuse võrra töötlustasandil.

Kui koostate töötlusprogrammi vahetult TNC-l, toimib tööriistaraadiuse korrektuur vaid töötlustasemel. TNC arvestab seejuures kuni viit telge, sh pöördelgi.



Tööriista pikkuse korrektuur

Tööriista pikkuse korrektuur toimib, kui olete tööriista aktiveerinud. See katkestatakse kohe, kui kutsute välja tööriista pikkusega $L=0$.



Tähelepanu: kokkupõrkeoht!

Kui katkestate positiivse väärtusega pikkusekorrektuuri lausega **TOOL CALL 0**, väheneb vahekaugus tööriistast toorikuni.

Pärast uue tööriista väljakutsumist lausega **TOOL CALL** väheneb tööriista programmeeritud tee spindli telje suunas vana ja uue tööriista pikkuse vahe võrra.

Pikkuse korrektuuri korral võetakse arvesse delta-väärtusi nii **TOOL CALL**-lausest kui tööriistatabelist.

Korrektuurväärtus = $L + DL_{\text{TOOL CALL}} + DL_{\text{TAB}}$, kus

L: Tööriista pikkus **LTOOL DEF**-lausest või tööriistatabelist

DL_{TOOL CALL}: DL ülemõõd pikkusele **TOOL CALL 0**-lausest

DL_{TAB}: DL: pikkuse ülemõõd tööriistatabelist

5.3 Tööriista korrektuur

Tööriista raadiuse korrektuur

Tööriista nihutamise programmi lause sisaldab:

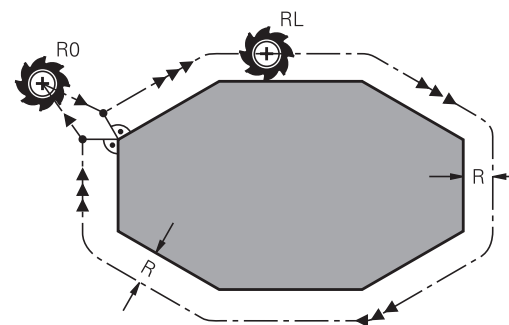
- **RL** või **RR** raadiuse korrektuuriks
- **R0**, kui raadiuse korrektuuri pole vaja

Raadiuse korrektuur rakendub niipea, kui tööriist on välja kutsutud ja seda sirgjoonelise liikumise lausega töötlustasandil **RL** või **RR**-ga nihutatakse.



TNC tühistab raadiuse korrektuuri, kui:

- programmeerite sirgjoonelise liikumise lause **R0**-ga
- lahute kontuurilt funktsiooniga **DEP**
- programmeerite **PGM CALL**
- valite uue programmi **PGM MGT** abil



Raadiuse korrektuuri korral võtab TNC arvesse delta-väärtusi nii **TOOL CALL**-lausest kui tööriistatabelist.

Korrektuurväärtus = $R + DR_{\text{TOOL CALL}} + DR_{\text{TAB}}$, kus

R: Tööriista raadius **RTOOL DEF**-lausest või tööriistatabelist

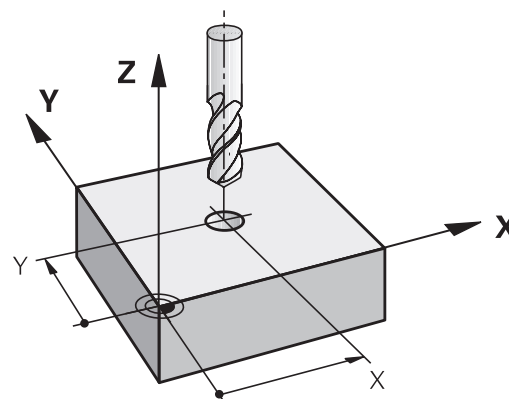
DR_{TOOL CALL}: Ülemõõt **DR** raadiusele **TOOL CALL**-lausest

DR_{TAB}: **DR:** raadiuse ülemõõt tööriistatabelist

Trajektoiril liikumine ilma raadiuse korrektuurita: **R0**

Tööriista keskpunkt liigub töötlustasandil programmeeritud trajektooriga või programmeeritud koordinaatidel.

Kasutamine: puurimine, eelpositsioneerimine.



Raadiuse korrektuuriga liikumistee: RR ja RL

RR: Tööriist liigub kontuurist paremal

RL: Tööriist liigub kontuurist vasakul

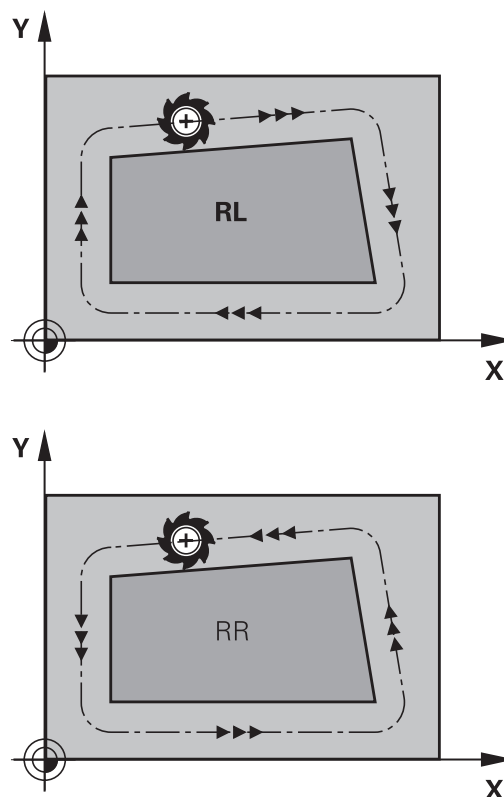
Tööriista keskpunktil on seejuures tööriista raadiusega võrdne vahemaa programmeeritud kontuurist. „Paremal” ja „vasakul” märgib tööriista asendit liikumise suunas piki tooriku kontuuri. Vt jooniseid.



Kahe erineva raadiuse korrektuuriga **RR** ja **RL** programmilause vahel peab olema vähemalt üks ilma raadiuse korrektuurita (st **R0**) töötlustasandil liikumise lause.

TNC aktiveerib raadiuse korrektuuri lause lõpus, kui te olete esimest korda korrektuuri programmeerinud.

Esimese raadiuse korrektuuriga **RR/RL** lause tühistamisel **R0**-ga positsioneerib TNC tööriista alati vertikaalselt programmeeritud algus- või lõpp-punkti. Positsioneerige tööriist enne esimest kontuuripunkti või pärast viimast kontuuripunkti nii, et kontuur ei saaks kahjustada.

**Raadiuse korrektuuri sisestamine**

Raadiuse korrektuuri sisestamine toimub **L**-lauses. Sisestage sihtpunkti koordinaadid ja kinnitage klahviga **ENT**

RAADIUSKORR.: RL/RR/EI KORR.?

RL

- Tööriista liikumine vasakul programmeeritud kontuurist: vajutage funktsiooniklahvi **RL** või

RR

- Tööriista liikumine paremal programmeeritud kontuurist: vajutage funktsiooniklahvi **RR** või

ENT

- Tööriista liikumine ilma raadiuse korrektuurita või raadiuse korrektuuri tühistamine: vajutage klahvi **ENT**

END

- Lause lõpetamine: vajutage klahvi **END**

5 Programmeerimine: tööriistad

5.3 Tööriista korrektuur

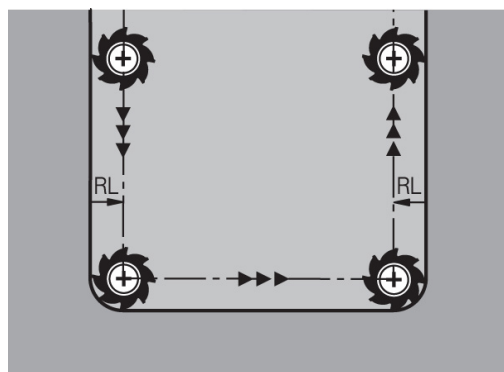
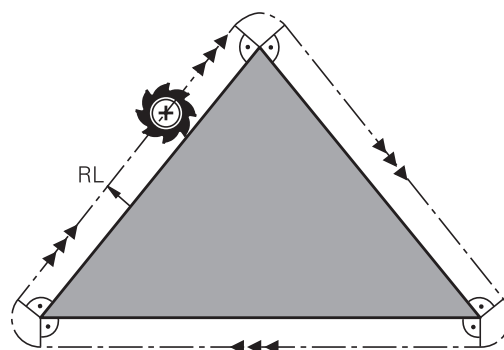
Raadiuse korrektuur: nurkade töötlemine

- Välisnurgad:
Kui olete programmeerinud raadiuse korrektuuri, siis juhib TNC tööriista välisnurkades ülemineku-ringjoonel. Vajaduse korral vähendab TNC välisnurkadel ettenihet, näiteks suure suunamuutuse korral.
- Sisenukad:
Sisenukades arvutab TNC tööriista keskpunkti korrigeeritud liikumisteede lõikumispunkti. Sellest punktist alates liigub tööriist mööda järgmist kontuuri elementi. Nii ei kahjustata tooriku sisenuka. Sellest tuleneb, et kindla kontuuri jaoks ei saa valida ükskõik kui suurt tööriistaraadiust.



Tähelepanu: kokkupõrkeoht!

Sisenukade töötlemisel ärge asetage lähte- või lõpp-punkti kontuuri nurgapunktile, sest sellisel juhul võite kontuuri kahjustada.



6

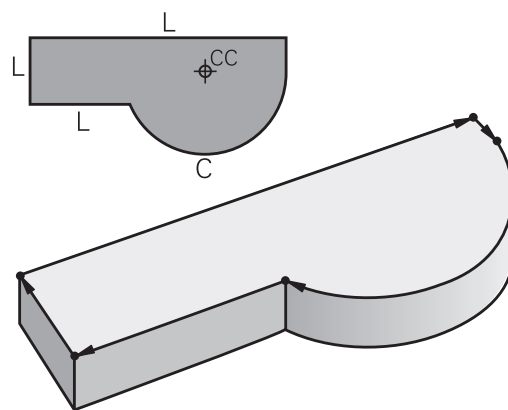
**Programmeerimine:
kontuuride
programmeerimine**

6.1 Tööriista liikumine

6.1 Tööriista liikumine

Trajektooriid

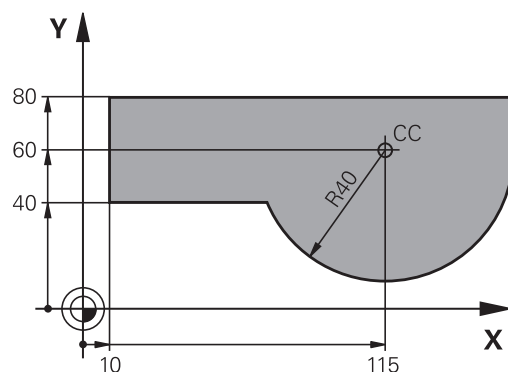
Detaili kontuur moodustub tavaliselt mitmest kontuurielemendist, nagu sirged ja kaared. Trajektoorifunktsioonidega programmeeritakse tööriista liikumist **sirglõikudel** ja **kaartel**.



Vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Kui käepärast ei ole arvjuhtimisprogrammidele sobivalt mõõtmestatud jooniseid ja mõõtandmed on NC-programmi jaoks ebatäielikud, programmeerige detaili kontuur vaba kontuuriprogrammeerimisega. TNC arvutab puuduvad andmed.

FK-programmeerimisega programmeerite ka tööriista liikumise **sirglõikudel** ja **kaartel**.



Lisafunktsioonid M

Lisafunktsioonidega juhitakse

- programmi käiku, nt katkestada programm
- seadme funktsioone, näiteks spindli pöörlemise ja jahutussüsteemi sisse- ja väljalülitamist
- tööriista trajektoorežiimi

Alamprogrammid ja programmiosade kordused

Korduvad töötlemissammud võib sisestada ühe korra alamprogrammina või programmiosa kordusena. Kui soovite mingit programmiosa täita vaid kindlatel tingimustel, määrake need samuti alamprogrammis. Lisaks saab töötlusprogramm välja kutsuda edasise programmi ja seda täita.

Alamprogrammidega ja programmiosa kordusega programmeerimist käsitletakse 7. peatükis.

Programmeerimine Q-parameetritega

Tööprogrammis on Q-parameetrid numbriliste väärtuste asendajad: ühe Q-parameetriga on mingis teises kohas seatud vastavusse numbriline väärtus. Q-parameetritega saab programmeerida matemaatilisi funktsioone, mis juhivad programmikäiku või kirjeldavad kontuuri.

Lisaks võib Q-parameetritega programmeerimise abil programmi töötamise ajal teostada mõõtmisi 3D-kontaktanduriga.

Q-parameetritega programmeerimist on kirjeldatud peatükis 8.

6.2 Trajektoorfunktsioonide alused

6.2 Trajektoorfunktsioonide alused

Tööriista liikumise programmeerimine ühe töötlustapi jaoks.

Luues töötlusprogrammi, programmeerige üksteise järel detaili kontuuri üksikute elementide trajektoorfunktsioonid. Selleks sisestage nagu tavaliselt mõõtejooniselt **kontuurielementide lõpp-punktide koordinaadid**. Nende koordinaatide, tööriistaandmete ja raadiuse korrektuuri alusel koostab TNC tööriista tegeliku liikumise trajektoori.

TNC nihutab samaaegselt kõiki seadmetelgi, mis on pandud programmilauses samasse trajektoorfunktsiooni.

Liikumine paralleelselt seadmetelgedega

Programmilause sisaldab koordinaatandmeid: TNC nihutab tööriista paralleelselt programmeeritud seadmeteljega.

Sõltuvalt seadme konstruktsioonist liigub töötlemise käigus kas tööriist või töölaud koos selle külge kinnitatud detailiga. Programmeerides liikumist trajektooriga lähtuge alati sellest, kuidas tööriist liigub.

Näide:

50 L X+100

50 Lausenumber

L Trajektoorfunktsioon Sirgjoon

X+100 Lõpp-punkti koordinaadid

Tööriist püsib samal Y- ja Z-koordinaadil ja liigub positsioonile X=100. Vt joonist.

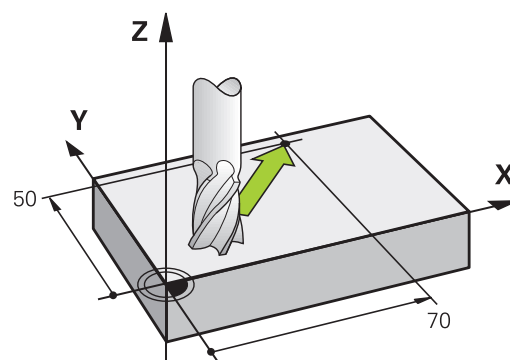
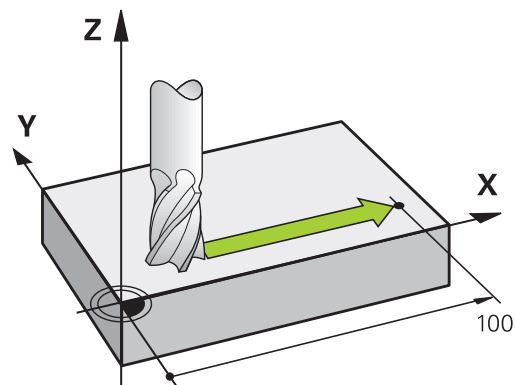
Liikumine põhitasanditel

Programmilause sisaldab kahte koordinaati: TNC nihutab tööriista programmeeritud tasandil.

Näide

L X+70 Y+50

Tööriist hoiab Z-koordinaati ja liigub XY-tasandil positsioonile X=70, Y=50. Vt joonist

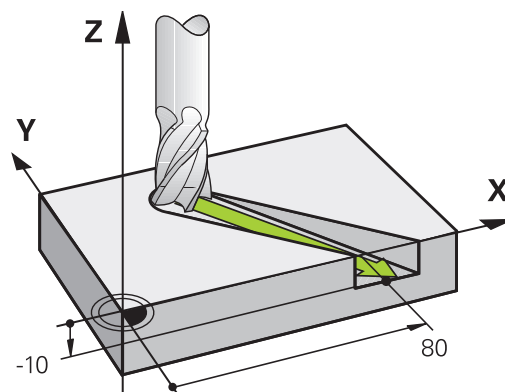


Kolmemõõtmeline liikumine

Programmilause sisaldab kolme koordinaati: TNC nihutab tööriista ruumiliselt programmeeritud positsioonile.

Näide

L X+80 Y+0 Z-10

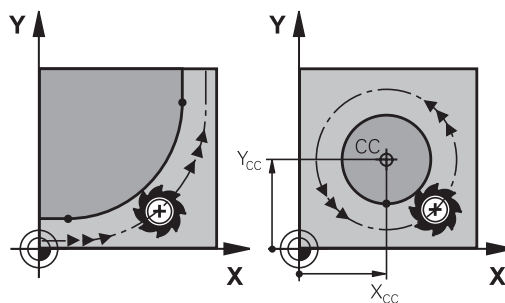


Ringjooned ja ringjoone kaared

Ringliikumisel nihutab TNC kaht seadmetelge korraga: tööriist liigub detaili suhtes ringjoonelist trajektoori mööda. Ringliikumise jaoks võite sisestada ringi keskpunkti CC.

Kaarte trajektoorfunktsioonide abil programmeerite kaared peatasandil: peatasand on tööriistakutse TOOL CALL korral defineeritud spindli telje määramisega:

Spindli telg	Põhitasand
Z	XY, ka UV, XY, UY
Y	ZX, ka WU, ZU, WX
X	YZ, ka VW, YW, VZ

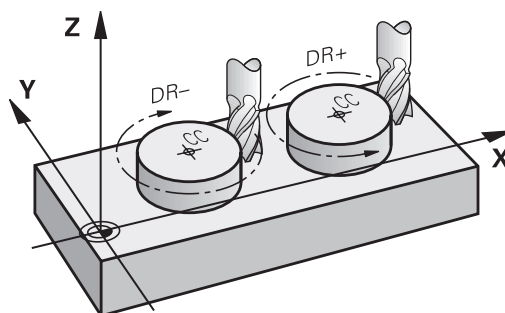


Ringjooni, mis ei asu paralleelselt peatasandiga, programmeeritakse ka funktsiooniga „Töötlustasandi kallutamine” (vaata kasutusjuhend, Tsüklid, Tsükkel 19, TÖÖTLUSTASAND) või Q-parameetritega (vaata "Põhimõtte ja funktsioonide ülevaade", Lehekülg 240).

Pöörlemissuund DR ringliikumise korral

Ringliikumistel ilma tangentsiaalsete üleminekuteta teistele kontuurielementidele sisestage pöörlemissuund järgmiselt:

päripäeva pööramine: DR-
vastupäeva pööramine: DR+



6.2 Trajektoorfunktsioonide alused

Raadiuse korrektuur

Raadiuse korrektuur peab olema lauses, mis määrab liikumise esimesele kontuurielemendile. Raadiuse korrektuuri ei tohi aktiveerida samas lauses ringtrajektooriga. Programmeerige see enne sirgelauses (vaata "Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid", Lehekülg 186) või lähenemislause (APPR-lause, vaata "Kontuurile lähenemine ja lahkumine", Lehekülg 178).

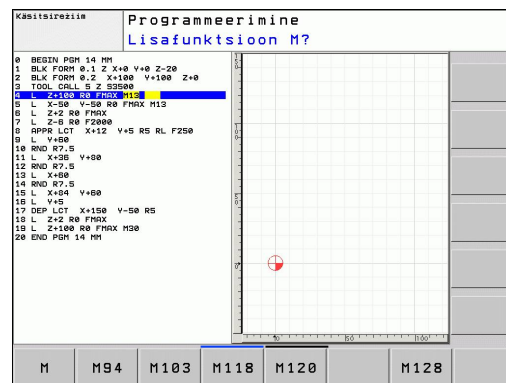
Eelpositsioneerimine

**Tähelepanu: kokkupõrkeoht!**

Positsioneerige tööriist töötlusprogrammi alguseks nii, et detaili või tööriista kahjustamine on välistatud.

Programmilausete loomine trajektoori funktsiooniklahvidega

Hallide trajektoori funktsiooniklahvidega avate lihttekstdialoogi. TNC küsib üksteise järel kogu informatsiooni ja sisestab selle tööprogrammi programmilausesse.



Näide: sirgjoone programmeerimine.

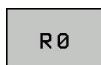
- Programmeerimisdialoogi avamine: nt sirgjoon

KOORDINAADID?

- Sisestage sirge lõpp-punkti koordinaadid, nt -20 X-teljel

KOORDINAADID?

- Sisestage sirge lõpp-punkti koordinaadid, nt 30 Y-teljel, kinnitage klahviga ENT

RAADIUSKORR.: RL/RR/EI KORR.?

- Raadiuse korrektuuri valimine: nt vajutage funktsiooniklahvi R0, et tööriist liiguks korrigeerimata

ETTENIHE F=? / F MAX = ENT

- Sisestage **100** (ettenihe nt 100 mm/min; programmeerimisel tollides: kirjele 100 vastab ettenihe 10 tolli/min), kinnitage klahviga ENT , või



- liikumine kiirkäigul: vajutage funktsiooniklahvi FMAX, või



- liikumine kiirusega, mis on defineeritud **TOOL CALL**-lauses: vajutage funktsiooniklahvi F AUTO

LISAFUNKTSIOON M?

- Sisestage **3** (lisafunktsioon, nt M3) ja lõpetage dialoog klahviga ENT

Rida töötlusprogrammis

L X-20 Y+30 R0 FMAX M3

6.3 Kontuurile lähenemine ja lahkumine

6.3 Kontuurile lähenemine ja lahkumine

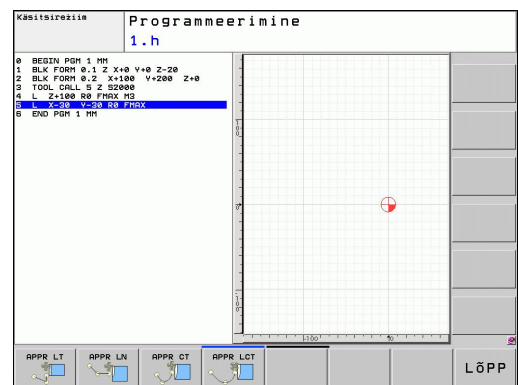
Ülevaade: trajektoorigeomeetria kontuurile liikumiseks ja sealt eemaldumiseks

Funktsioonid APPR (ingl. approach = lähenemine) ja DEP (ingl. departure – lahkumine, eemaldumine), aktiveeritakse APPR/DEP-lausega. Seejärel on võimalik funktsiooniklahvide abil valida järgmised trajektoorigeomeetria:

Funktsioon	Lähene- mine	Eemaldu- mine
Sirge tangentsiaalse ühendusega		
Sirge risti kontuuripunktiga		
Ringjoon tangentsiaalse liitumisega		
Kaar tangentsiaalse ühendusega kontuurile, lähenemine- ja eemaldumine kontuuriga tangentsiaalselt ühendatud sirge kaudu abipunktile väljaspool kontuuri.		

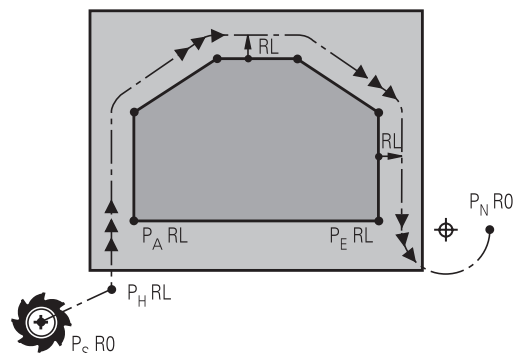
Kruvijoonele liikumine ja eemaldumine

Kruvijoonele (spiraalile) liikumisel ja eemaldumisel liigub tööriist kruvijoone pikendust mööda ja ühendab nii tangentsiaalse kaarjoone kontuuriga. Kasutage selleks funktsiooni APPR CT või DEP CT.



Olulised positsioonid lähenemisel ja eemaldumisel

- Lähtepunkt P_S
Selle positsiooni programmeerite vahetult enne APPR-lause. P_S asub väljaspool kontuuri ja sellele liigutakse ilma raadiuse korrektuurita ($R0$)
- Abipunkt P_H
Lähenemine ja eemaldumine toimub teatavate trajektoorigrupidade puhul üle abipunkti P_H , mille TNC arvutab APPR- ja DEF-lause andmetest. TNC liigub olemasolevalt positsioonilt abipunktile P_H viimati programmeeritud ettenihkega. Kui te programmeerisite viimases positsioneerimislause enne lähenemisfunktsiooni **FMAX** (positsioneerimine kiirkäiguga), siis läheneb TNC ka abipunktile P_H kiirkäiguga
- Esimene kontuuripunkt P_A ja viimane kontuuripunkt P_E
Esimese kontuuripunkti P_A programmeerite APPR-lause, viimase kontuuripunkti P_E suvalise trajektoorigrupidaga. Kui APPR-lause sisaldab ka Z-koordinaate, viib TNC tööriista kõigepealt töötasapinnas P_H -le ja sealt tööriista telje suunas etteantud sügavusele.
- Lõpp-punkt P_N
Positsioon P_N asub väljaspool kontuuri ja on leitav DEP-lausest sisestatud andmete põhjal. Kui DEP-lause sisaldab ka Z-koordinaate, viib TNC tööriista kõigepealt töötasapinnas P_N -le ja sealt tööriista telje suunas etteantud kõrgusele.



Lühend	Tähendus
APPR	ingl. k. APPRoach = lähenemine
DEP	ingl. k. DEParture = eemaldumine
L	ingl. k. Line = sirgjoon
C	ingl. k. Circle = ringjoon
T	tangentsiaalne (katkematu, sujuv üleminek)
N	normaal (ristsirge)



Olemasoleva positsiooni positsioneerimisel abipunktiks P_H ei kontrolli TNC, kas programmeeritud kontuur saab kahjustada. Kontrollige seda testgraafikuga!

Funktsioonide APPR LT, APPR LN ja APPR CT korral liigub TNC olemasolevast positsioonist abipunkti P_H viimati programmeeritud ettenihkega/kiirkäigul. Funktsiooni APPR LCT korral liigub TNC abipunkti P_H APPR-lause programmeeritud ettenihkega. Kui enne lähenemislause ei ole ettenihet programmeeritud, annab TNC veateate.

6.3 Kontuurile lähenemine ja lahkumine**Polaarkoordinaadid**

Järgnevate lähenemis- ja eemaldumisfunktsioonide kontuuripunktid võite programmeerida ka polaarkoordinaatidena.

- APPRT LT-le vastab APPR PLT
- APPR LN-le vastab APPR PLN
- APPR CT-le vastab APPR PCT
- APPR LCT-le vastab APPR PLCT
- DEP LCT-le vastab DEP PLCT

Selleks vajutage oranži klahvi P, mille järel valige funktsiooniklahviga lähenemise või eemaldumise funktsioon.

Raadiuse korrektuur

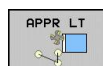
Raadiuse korrektuur programmeeritakse koos esimese kontuuripunktiga P_A APPR-lauses. DEP lause tühistab automaatselt raadiuse korrektuuri!

Lähenemine ilma raadiuse korrektuurita: kui APPR lauses on programmeeritud R0, siis on TNC jaoks tööriista raadius $R = 0$ mm ja raadiuse korrektuur on RR! Seejuures määratakse funktsioonides APPR/DEP LN ja APPR/DEP CT kindlaks suund, milles TNC viib tööriista kontuurini ja sealt eemale. Lisaks sellele peate esimestes liikumislausetes APPR järel programmeerima mõlema koordinaadi töötlustasandil

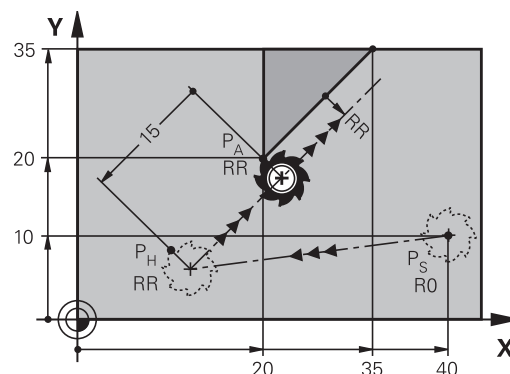
Lähenemine mööda tangentsiaalse liitumisega sirget: APPR LT

TNC nihutab tööriista mööda sirget lähtepunktist P_S abipunkti P_H . Sealt liigub see esimesse kontuuripunkti P_A tangentsiaalselt mööda sirget trajektoori. Abipunktil P_H on kaugus LEN esimese kontuuripunkti P_A .

- ▶ Suvaline trajektoorigunktsioon: liikumine lähtepunkti P_S
- ▶ Avage dialoog klahvidega APPR/DEP ja funktsiooniklahviga APPR LT:



- ▶ Esimese kontuuripunkti P_A koordinaadid
- ▶ LEN: abipunkti P_H kaugus esimese kontuuripunkti P_A
- ▶ Raadiuse korrektuur RR/RL töötuse jaoks



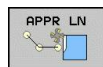
NC-näidislaused

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S lähenemine ilma raadiuse korrektuurita
8 APPR LT X+20 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P_A raadiuse korrektuuriga RR, P_H ja P_A vaheline kaugus: LEN=15
9 L X+35 Y+35	Esimese kontuurielemendi lõpp-punkt
10 L ...	Järgmine kontuurielement

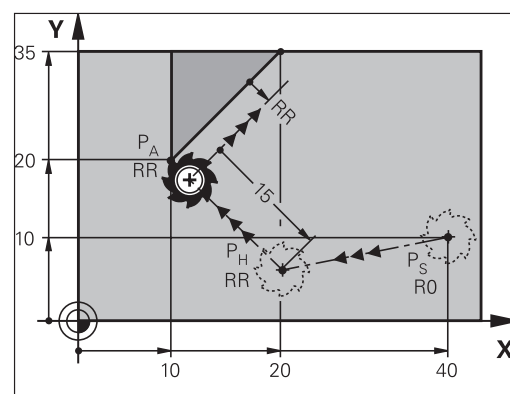
Lähenemine mööda sirget, mis on risti esimese kontuuripunktiga: APPR LN

TNC nihutab tööriista mööda sirget lähtepunktist P_S abipunkti P_H . Siit liigub ta esimese kontuuripunkti P_A mööda sellega risti olevat sirget. Abipunktil P_H on kaugus LEN + tööriistaraadius esimese kontuuripunkti P_A .

- ▶ Suvaline trajektoorigunktsioon: liikumine lähtepunkti P_S
- ▶ Dialoog avage klahviga APPR/DEP ja funktsiooniklahviga APPR LN:



- ▶ Esimese kontuuripunkti P_A koordinaadid
- ▶ Pikkus: kaugus abipunktist P_H . LEN sisestage alati positiivse märgiga!
- ▶ Raadiuse korrektuur RR/RL töötuse jaoks



NC-näidislaused

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S lähenemine ilma raadiuse korrektuurita
8 APPR LN X+10 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	P_A raadiuse korrektuuriga RR
9 L X+20 Y+35	Esimese kontuurielemendi lõpp-punkt
10 L ...	Järgmine kontuurielement

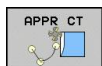
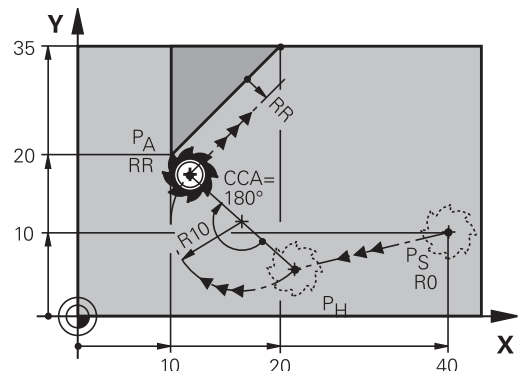
6.3 Kontuurile lähenemine ja lahkumine

**Lähenemine mööda tangentsiaalse liitumisega
kaarjoont: APPR CT**

TNC nihutab tööriista mööda sirget lähtepunkti P_S abipunkti P_H . Sealt liigub ta mööda tangentsiaalselt esimeseks kontuurielemendiks üleminevat ringjoont esimesse kontuuripunkti P_A .

Kaar P_H -st P_A -ni on kindlaks määratud raadiuse R ja keskpunktinurga CCA kaudu. Kaare pöörlemissuund on antud koos esimese kontuurielemendi lõppemisega.

- ▶ Suvaline trajektorifunktsioon: liikumine lähtepunkti P_S
- ▶ Avage dialoog klahviga APPR/DEP ja funktsiooniklahviga APPR CT.



- ▶ Esimese kontuuripunkti P_A koordinaadid
- ▶ Ringjoone raadius R
 - Lähenemine detaili küljele, mis on defineeritud raadiuse korrektuuriga: sisestage R positiivsena.
 - Lähenemine detailipoolsest küljest: sisestage R negatiivsena.
- ▶ Ringtrajektoori keskpunkti nurk CCA
 - CCA sisestage vaid positiivsena.
 - Maksimaalne sisestusväärtus 360°
- ▶ Raadiuse korrektuur RR/RL töötluse jaoks

NC-näidislaused

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S lähenemine ilma raadiuse korrektuurita
8 APPR CT X+10 Y+20 Z-10 CCA180 R+10 RR F100	P_A raadiuse korrektuuriga RR , raadius $R = 10$
9 L X+20 Y+35	Esimese kontuurielemendi lõpp-punkt
10 L ...	Järgmine kontuurielement

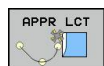
Lähenemine mööda ringtrajektoori, millel on tangentsiaalne ühendus kontuuri ja sirglõiguga: APPR LCT

TNC nihutab tööriista mööda sirget lähtepunkti P_S abipunkti P_H . Seal liigub see mööda kaarjoont esimese kontuuripunkti P_A . APPR-lauses programmeeritud ettenähtud kogu lõigul, mille TNC lähenemislauses läbib (lõik $P_S - P_A$).

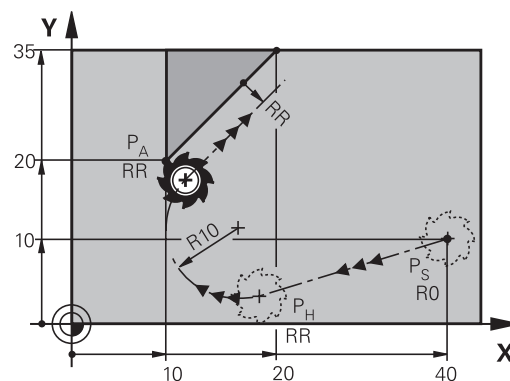
Kui programmeerisite lähenemislauses kõik kolm peateljekoordinaati X, Y ja Z, siis liigub TNC enne APPR-lauset defineeritud positsioonilt kõigil kolmel teljel samaaegselt abipunktile P_H ja seejärel P_H -st P_A -sse ainult töötlastasandil.

Ringtrajektoor ühineb nii sirgega $P_S - P_H$ kui ka esimese kontuurielemendiga tangentsiaalselt. Seejuures on see raadiusega R üheselt defineeritud.

- ▶ Suvaline trajektoorfunktsioon: liikumine lähtepunkti P_S
- ▶ Avage dialoog klahviga APPR/DEP ja funktsiooniklahviga APPR LCT.



- ▶ Esimese kontuuripunkti P_A koordinaadid
- ▶ Ringjoone raadius R Sisestage positiivne R
- ▶ Raadiuse korrektuur RR/RL tötluse jaoks



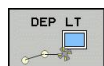
NC-näidislaused

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	P_S lähenemine ilma raadiuse korrektuurita
8 APPR LCT X+10 Y+20 Z-10 R10 RR F100	P_A raadiuse korrektuuriga RR , raadius $R = 10$
9 L X+20 Y+35	Esimese kontuurielemendi lõpp-punkt
10 L ...	Järgmine kontuurielement

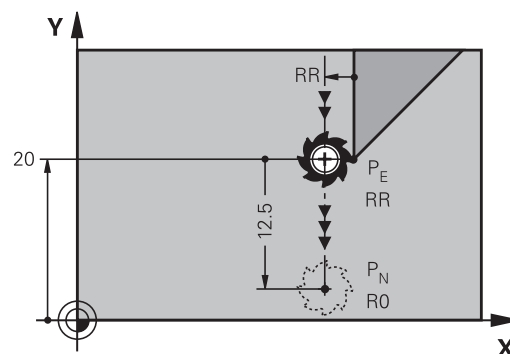
Eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega sirget: DEP LT

TNC nihutab tööriista mööda sirget viimasest kontuuripunktist P_E lõpp-punkti P_N . Sirge on paigutatud viimase kontuurielemendi pikendusena. P_N on määratud vahemaaga LEN P_E -st.

- ▶ Programmeerida viimane kontuurielement lõpp-punkti P_E ja raadiuse korrektuuriga
- ▶ Avage dialoog klahviga APPR/DEP ja funktsiooniklahviga DEP LT:



- ▶ LEN : sisestage lõpp-punkti P_N kaugus viimasest kontuurielemendist P_E



NC-näidislaused

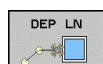
23 L Y+20 RR F100	Viimane kontuurielement: P_E raadiuse korrektuuriga
24 DEP LT LEN12.5 F100	Et sõita eemale $LEN=12,5$ mm võrra
25 L Z+100 FMAX M2	Tööriista vabastamine, tagasisiirdumine, programmi lõpp

6.3 Kontuurile lähenemine ja lahkumine

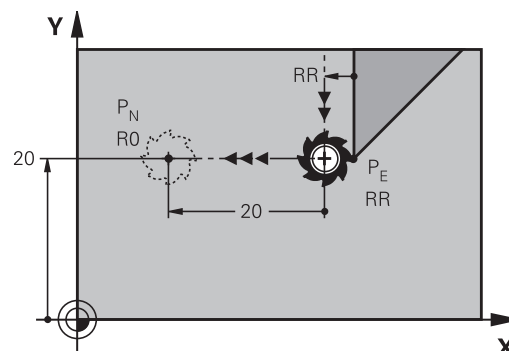
Eemaldumine mööda sirget, mis on risti esimese kontuuripunktiga: DEP LN

TNC nihutab tööriista mööda sirget viimasest kontuuripunktist P_E lõpp-punkti P_N . Sirge juhib viimasest kontuuripunktist P_E eemale ristsuunas. P_N asub P_E -st kaugusel $LEN +$ tööriista raadius.

- ▶ Programmeerige viimane kontuurielement lõpp-punkti P_E ja raadiuse korrektuuriga
- ▶ Dialoog avage klahviga APPR/DEP ja funktsiooniklahviga DEP LN:



- ▶ LEN: sisestage kaugus lõpp-punkti P_N
Tähelepanu: sisestage LEN positiivsena!

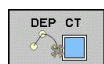
**NC-näidislaused**

23 L Y+20 RR F100	Viimane kontuurielement: P_E raadiuse korrektuuriga
24 DEP LN LEN+20 F100	LEN = 20 m võrra kontuurist ristsuunas eemale liikumine
25 L Z+100 FMAX M2	Z-i vabastamine, tagasisiirdumine, programmi lõpp

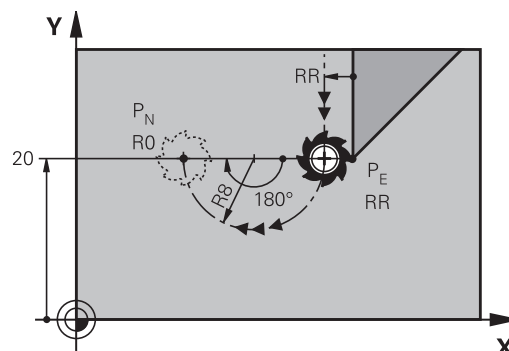
Eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega kaarjoont: DEP CT

TNC nihutab tööriista mööda kaarjoont viimasest kontuuripunktist P_E lõpp-punkti P_N . Kaarjoon liitub viimase kontuurielemendiga tangentsiaalselt.

- ▶ Programmeerige viimane kontuurielement lõpp-punkti P_E ja raadiuse korrektuuriga
- ▶ Dialoog avage klahviga APPR/DEP ja funktsiooniklahviga DEP CT:



- ▶ Ringtrajektoori keskpunkti nurk CCA
- ▶ Ringjoone raadius R
 - Tööriist peab eemalduma detailist selles suunas, mis on määratud raadiuse korrektuuriga: R sisestage positiivsena.
 - Tööriist peab raadiuse korrektuuriga määratud suunast **vastupidises** suunas toorikust eemalduma: R sisestage negatiivsena.



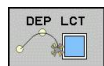
NC-näidislaused

23 L Y+20 RR F100	Viimane kontuurielement: P_E raadiuse korrektuuriga
24 DEP CT CCA 180 R+8 F100	Keskpunkti nurk=180°, Kaare raadius=8 mm
25 L Z+100 FMAX M2	Z-i vabastamine, tagasisiirdumine, programmi lõpp

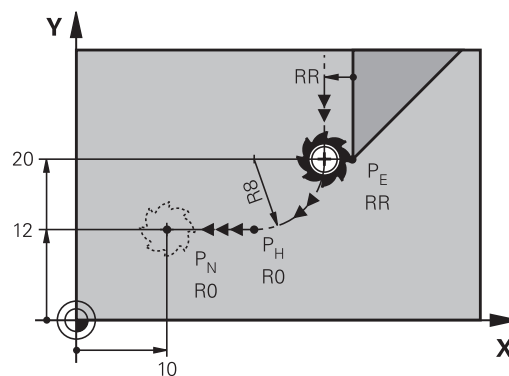
Eemaldumine mööda kaarjoont, millel on tangentsiaalne ühendus kontuuri ja sirglõiguga: DEP LCT

TNC nihutab tööriista mööda kaarjoont viimasest kontuuripunktist P_E abipunkti P_H . Sealt edasi liigub see mööda sirget lõpp-punkti P_N . Viimasel kontuurielemendil ja sirgel $P_H - P_N$ on ringtrajektooriga tangentsiaalsed üleminekud. Selleks on kaar raadiuse R kaudu üheselt kindlaks määratud.

- ▶ Programmeerige viimane kontuurielement lõpp-punkti P_E ja raadiuse korrektuuriga
- ▶ Avage dialoog klahviga APPR/DEP ja funktsiooniklahviga DEP LCT:



- ▶ Sisestage lõpp-punkti P_N koordinaadid
- ▶ Ringjoone raadius R Sisestage positiivne R



NC-näidislaused

23 L Y+20 RR F100	Viimane kontuurielement: P_E raadiuse korrektuuriga
24 DEP LCT X+10 Y+12 R+8 F100	P_N koordinaadid, kaare raadius = 8 mm
25 L Z+100 FMAX M2	Z-i vabastamine, tagasisiirdumine, programmi lõpp

6.4 Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid

6.4 Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid

Trajektooride ülevaade

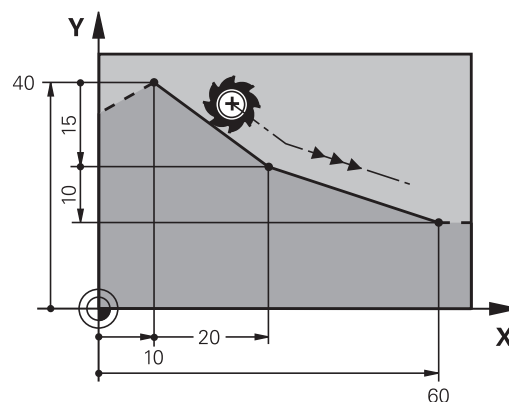
Funktsioon	Trajektoori-funktsioonide klahv	Tööriista liikumine	Kohustuslikud andmed	Lehekülg
Sirge L ingl.k.: Line		Sirge	Sirge lõpp-punkti koordinaadid	187
Faas: CHF ingl.k.: CHamFer		Faas kahe sirge vahel	Faasi pikkus	188
Ringi keskpunkt CC ; ingl.k.: Circle Center		Ei ole	Ringi keskpunkti või pooluse koordinaadid	190
Ringi kaar C ingl.k.: Circle		Ringjoon keskpunktiga CC kaare lõpp-punkti	Kaare lõpp-punkti koordinaadid, pöörlemissuund	191
Ringi kaar CR ingl.k.: Circle by Radius		Ringjoon määratud raadiusega	Ringi lõpp-punkti koordinaadid, ringi raadius, pöörlemissuund	192
Ringi kaar CT ingl.k.: Circle Tangential		Ringjoon eelneva ja järgneva kontuurielemendi tangentsiaalse ühendusega	Ringjoone lõpp-punkti koordinaadid	194
Nurkade ümardamine RND ingl.k.: RouNDing of Corner		Ringjoon eelneva ja järgneva kontuurielemendi tangentsiaalse ühendusega	Nurga raadius R	189
Vaba kontuuri-programmeerimine FK		Sirge või kaar, millel on suvaline ühendus eelmise kontuurielemendiga	vaata "Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)", Lehekülg 205	209

Sirgjoon L

TNC nihutab tööriista mööda sirget selle hetkeasendist sirge lõpp-punktini. Lähtepunktiks on eelmise lause lõpp-punkt.



- ▶ Vajaduse korral sirglõigu lõpp-punkti **koordinaadid**
- ▶ Raadiuse korrektuur **RL/RR/RO**
- ▶ Ettenihe **F**
- ▶ Lisafunktsioon **M**



NC-näidislaused

7 L X+10 Y+40 RL F200 M3

8 L IX+20 IY-15

9 L X+60 IY-10

Tegeliku asendi ülevõtmine

Sirge-lauset (L-lauset) saab genereerida ka klahviga TEGELIKU ASUKOHA ÜLEVÕTMINE:

- ▶ Viige tööriist käsitsirežiimis asendisse, mis tuleb üle võtta
- ▶ Vahetage ekraaninäit Programmi salvestamisele/redigeerimisele
- ▶ Valige programmi lause, mille järele tuleb panna L-lause



- ▶ Vajutada klahvi „TEGELIKU ASUKOHA SISSELUGEMINE“: TNC genereerib L-lause, mille koordinaatideks on tegelik asukoht

6.4 Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid

Faasi lisamine kahe sirge vahele

Kontuurinurgad, mis tekivad kahe sirge lõikumisel, võite varustada faasiga.

- Sirglõikudele enne ja peale **CHF**-lauset programmeerige iga kord mõlemad koordinaadid tasandil, millel faas luuakse.
- Raadiuse korrektuur enne ja peale **CHF**-lauset peab olema sama
- Faas peab olema teostatav parajasti kasutuseloleva tööriistaga



- **Faasilõik**: faasi pikkus, kui vajalik:
- **Ettenihe F** (mõjutab vaid **CHF**-lauset)

NC-näidislaused

```
7 L X+0 Y+30 RL F300 M3
```

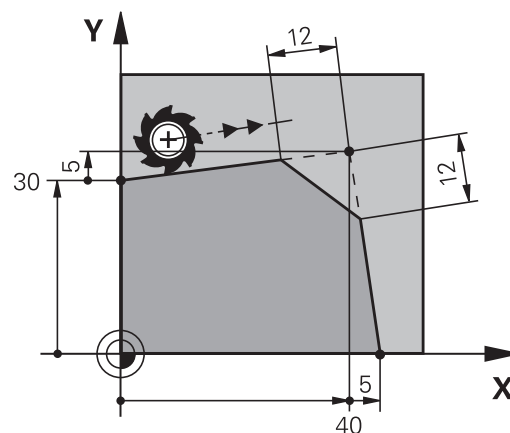
```
8 L X+40 IY+5
```

```
9 CHF 12 F250
```

```
10 L IX+5 Y+0
```



Ärge alustage kontuuri **CHF**-lausega.
 Faas teostatakse vaid töötlustasapinnas.
 Enne faasi lõigatud nurgapunkti ei läheneta.
 CHF lauses programmeeritud ettenihe mõjutab vaid seda CHF lauset. Seejärel kehtib jällegi enne **CHF**-lauset programmeeritud ettenihe.



Nurkade ümardamine RND

Funktsioon **RND** ümardab kontuurinurgad

Tööriist liigub mööda kaarjoont, mis on tangentsiaalselt ühendatud nii eelmise kui järgneva kontuurielemendiga.

Ümarduskaar peab olema teostatav väljakutsutava tööriistaga.



- ▶ **Ümardamisraadius:** kaarjoone raadius, kui vajalik:
- ▶ **Ettenihe F** (mõjutab vaid **RND**-lauset)

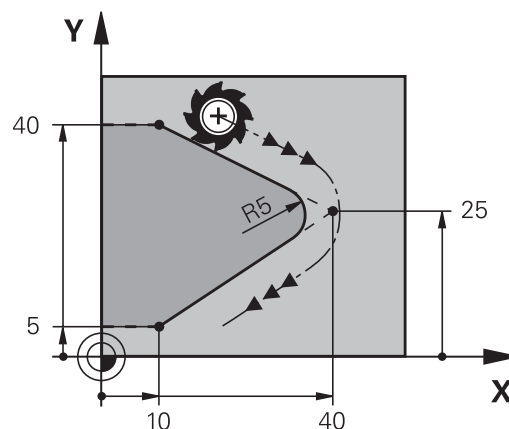
NC-näidislaused

5 L X+10 Y+40 RL F300 M3

6 L X+40 Y+25

7 RND R5 F100

8 L X+10 Y+5



Eelnev ja järgnev kontuurielement peavad sisaldama mõlemaid tasapinna koordinaate, milles nurga ümardamine tehakse. Kui töötlete kontuuri ilma tööriista raadiuse korrektuurita, programmeerige töötlustasapinna mõlemad koordinaadid.

Nurgapunkti peale ei liiguta.

RND-lauses programmeeritud ettenihe kehtib vaid selles **RND**-lauses. Seejärel kehtib jällegi enne **RND**-lauset programmeeritud ettenihe.

RND-lauset võib kasutada ka pehmeks lähenemiseks kontuurile.

6.4 Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid

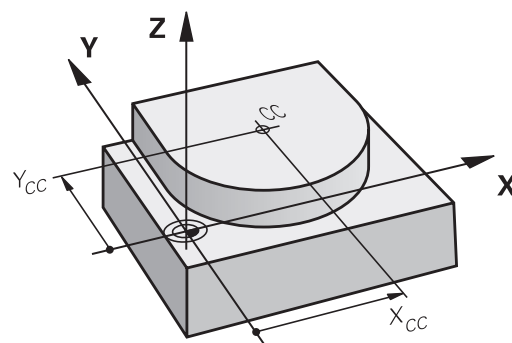
Ringi keskpunkt CC

Ringi keskpunkt määratakse ringtrajektooridele, mis programmeeritakse C-klahviga (ringtrajektor C), või . Selleks

- andke ringi keskpunkti ristkoordinaadid töötlustasandil või
- võtke üle viimati programmeeritud positsioon või
- võtta koordinaadid üle klahviga TEGELIKU ASUKOHA SISSELUGEMINE.



- Ringi keskpunkti koordinaatide sisestamine või viimati programmeeritud positsiooni ülevõtmine: koordinaate mitte sisestada.



NC-näidislaused

5 CC X+25 Y+25

või

10 L X+25 Y+25

11 CC

Programmiridasid 10 ja 11 ei näidata joonisel.

Kehtivus

Ringi keskpunkt püsib nii kaua määratuna, kuni programmeerite uue ringi keskpunkti.

Ringi keskpunkti sisestamine inkrementaalselt

Inkrementaalselt sisestatud koordinaadid ringi keskpunkti jaoks põhinevad alati viimati programmeeritud tööriistapositsioonil.



CC-ga tähistatakse positsiooni ringi keskpunktina: tööriist ei liigu sellele positsioonile.

Ringi keskpunkt on ühtlasi poolus polaarkoordinaatide jaoks.

Ringtrajektor C ümber ringi keskpunkti CC

Määrake ringi keskpunkt CC enne, kui programmeerite ringjoone. Viimasena programmeeritud tööriistaasend enne ringtrajektoori on ringtrajektoori lähtepunkt.

► Nihutage tööriist ringtrajektoori lähtepunkti



► Sisestage ringi keskpunkti **koordinaadid**



► Sisestage kaarjoone lõpp-punkti **koordinaadid**, kui on vaja:

► Pöörlemissuund DR

► Ettenihe F

► Lisafunktsioon M



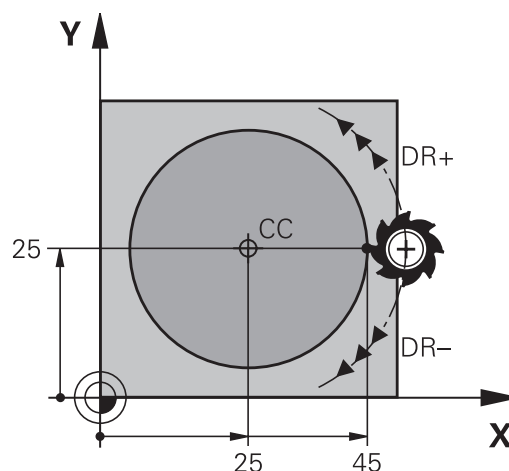
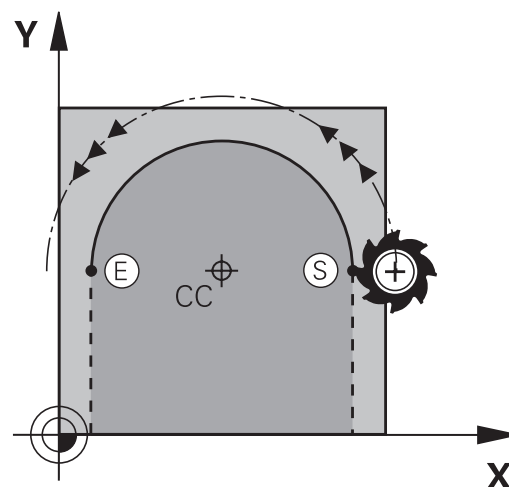
TNC teostab ringliikumisi tavaliselt aktiivsel töötlustasandil. Kui programmeerite ringjooni, mis ei asu aktiivsel töötlustasandil, nt **C Z... X... DR+** tööriistatelje Z puhul ja samal ajal seda liikumist pöörate, siis liigub TNC ruumilisel ringjoonel, st 3 teljega ringjoonel (tarkvarasuvand 1).

NC-näidislaused

```
5 CC X+25 Y+25
```

```
6 L X+45 Y+25 RR F200 M3
```

```
7 C X+45 Y+25 DR+
```



Täisring

Programmeerige lõpp-punktile samad koordinaadid kui lähtepunktile.



Ringliikumise algus- ja lõpp-punkt peavad asuma ringtrajektoorigil.

Sisestuse tolerants: kuni 0,016 mm (valitav seadme parameetri **circleDeviation** kaudu).

Vähim võimalik ringjoon, millel TNC liikuda saab: 0,0016 µm.

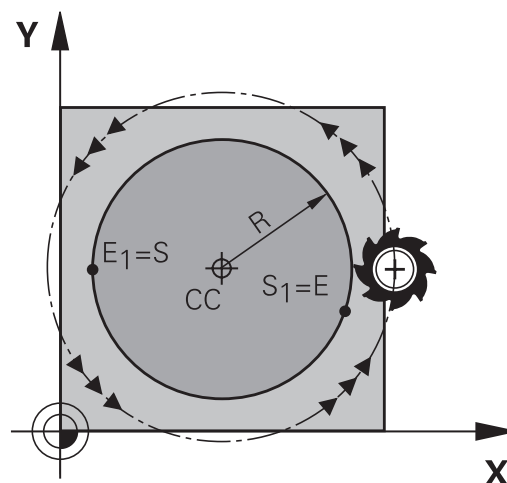
6.4 Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid

Ringtrajektor CT määratud raadiusega

Tööriist liigub mööda ringtrajektoori raadiusega R .



- ▶ **Koordinaadid** kaare lõpp-punktile
- ▶ **Raadius R** Tähelepanu: märk määrab kindlaks kaare suuruse!
- ▶ **Pöörlemissuund DR** Tähelepanu: märk määrab kindlaks, kas on tegemist nõgusa või kumera kaarega!
- ▶ **Lisafunktsioon M**
- ▶ **Ettenihe F**



Täisring

Täisringi jaoks programmeerige kaks järjestikust ringilause:

Esimese poolringi lõpp-punkt on teise lähtepunktiks. Teise poolringi lõpp-punkt on esimese lähtepunktiks.

Kesknurk CCA ja kaarjoone raadius R

Kontuuril asuvat lähtepunkti ja lõpp-punkti saab teineteisega ühendada nelja erineva sama raadiusega kaarega:

Väiksem kaarjoo: $CCA < 180^\circ$

Raadiusel on positiivne märk $R > 0$

Suurem kaarjoo: $CCA > 180^\circ$

Raadiusel on negatiivne märk $R < 0$

Pöörlemissuuna abil määratakse kindlaks, kas kaar on väljapoole (kumer) või sissepoole (nõgus) kaarduv:

Kumer: pöörlemissuund **DR-** (koos raadiuse korrektuuriga **RL**)

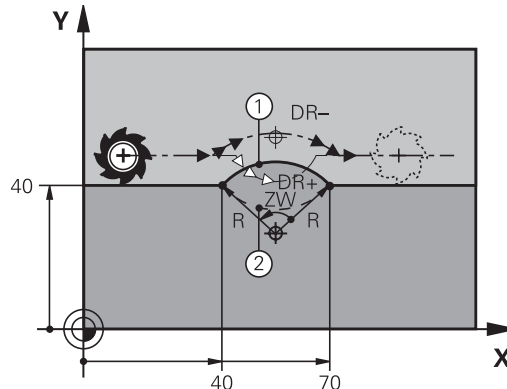
Nõgus: pöörlemissuund **DR+** (koos raadiuse korrektuuriga **RL**)



Kaugus ringi diameetri lähte- ja lõpp-punktidest ei tohi olla suurem kui ringi diameeter.

Maksimaalne raadius on 99,9999 m.

Nurgateljed A, B ja C on toetatud.



NC-näidislaused

10 L X+40 Y+40 RL F200 M3

11 CR X+70 Y+40 R+20 DR- (KAAR 1)

või

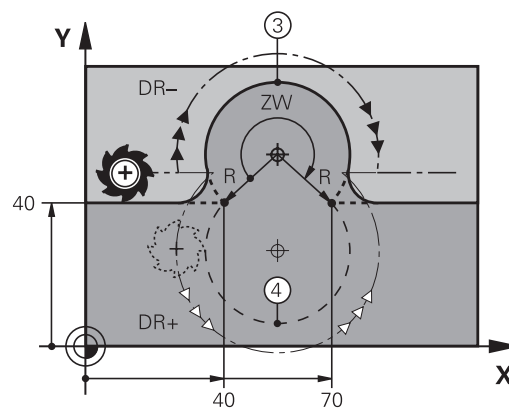
11 CR X+70 Y+40 R+20 DR+ (KAAR 2)

või

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR- (KAAR 3)

või

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR+ (KAAR 4)



6.4 Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid

Ringtrajektoor CT tangentsiaalse ühendusega

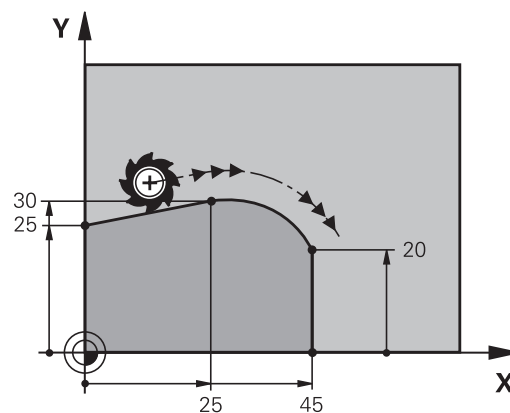
Tööriist liigub mööda kaarjoont, mis liitub tangentsiaalselt eelnevalt programmeeritud kontuurielemendiga.

Üleminek on „tangentsiaalne”, kui kontuurielementide lõikepunkt ei ole murde- või nurgapunkti, kontuurielemendid lähevad niisiis katkematult teineteiseks üle.

Kontuurielement, mis ühendatakse kaarjoonega tangentsiaalselt, programmeeritakse vahetult enne CT-lauset. Selleks on vaja vähemalt kaht positsioneerimislause



- ▶ **Koordinaadid** kaarjoone lõpp-punktile, kui need on vajalikud:
- ▶ **Ettenihe F**
- ▶ **Lisafunktsioon M**



NC-näidislaused

```
7 L X+0 Y+25 RL F300 M3
```

```
8 L X+25 Y+30
```

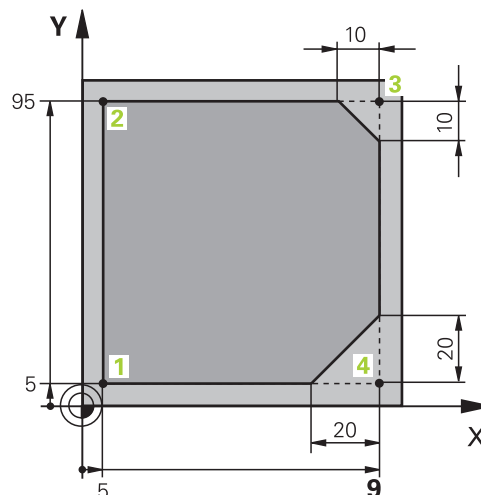
```
9 CT X+45 Y+20
```

```
10 L Y+0
```



CT-lause ja enne seda programmeeritud kontuurielement peavad sisaldama mõlemaid koordinaate tasandil, millel kaarjoon tehakse!

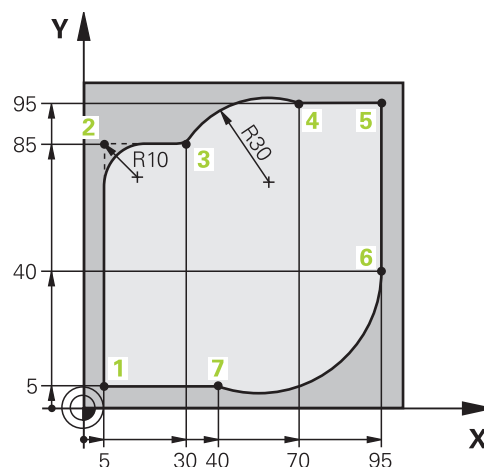
Näide: ristkoordinaatidega sirgjooneline liikumine ja faasid



0 BEGIN PGM LINEAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Tooriku defineerimine töötluste graafiliseks simulatsiooniks
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Tööriista kutsumine spindlitelje ja spindli pöörlemissagedusega
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista vabastamine spindliteljel kiirkäigul FMAX
5 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Tööriista eelpositsioneerimine
6 L Z-5 R0 F1000 M3	Töötlussügavusele liikumine ettenihkega $F = 1000$ mm/min
7 APPR LT X+5 Y+5 LEN10 RL F300	Kontuurile punkti 1 liikumine mööda sirget tangentsiaalse ühendusega
8 L Y+95	Liikumine punkti 2
9 L X+95	Punkt 3: esimene sirge nurga 3 jaoks
10 CHF 10	10 mm pikkuse faasi programmeerimine
11 L Y+5	Punkt 4: teine sirge nurga 3 jaoks, esimene sirge nurga 4 jaoks
12 CHF 20	20 mm pikkuse faasi programmeerimine
13 L X+5	Liikumine viimasesse kontuuripunkti 1, teine sirge nurga 4 jaoks
14 DEP LT LEN10 F1000	Kontuurilt eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega sirget
15 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista vabastamine, programmi lõpp
16 END PGM LINEAR MM	

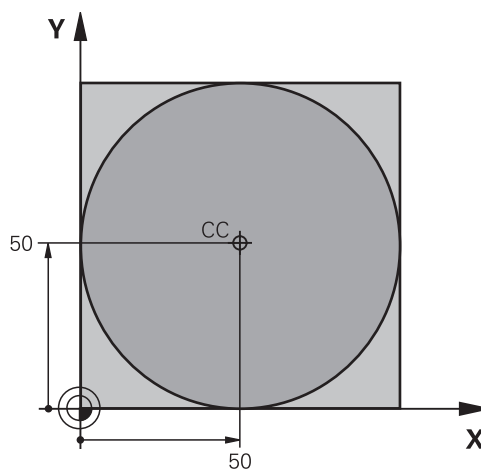
6.4 Trajektoori liikumised - ristkoordinaadid

Näide: ristkoordinaatidega ringliikumine



0 BEGIN PGM CIRCULAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Tooriku defineerimine töötuse graafiliseks simulatsiooniks
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Tööriista kutsumine spindlitelje ja spindli pöörlemissagedusega
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine spindliteljel kiirkäigul FMAX
5 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Tööriista eelpositsioneerimine
6 L Z-5 R0 F1000 M3	Töötlussügavusele liikumine ettenihkega $F = 1000$ mm/min
7 APPR LCT X+5 Y+5 R5 RL F300	Kontuurile punkti 1 liikumine mööda ringjoont tangentsiaalse ühendusega
8 L X+5 Y+85	Punkt 2: esimene sirge nurga 2 jaoks
9 RND R10 F150	Raadiuse $R=10$ mm sisestamine, ettenihe: 150 mm/min
10 L X+30 Y+85	Liikumine punkti 3: ringi lähtepunkt CR-ga
11 CR X+70 Y+95 R+30 DR-	Liikumine punkti 4: ringi lõpp-punkt CR-ga, raadius 30 mm
12 L X+95	Liikumine punkti 5
13 L X+95 Y+40	Liikumine punkti 6
14 CT X+40 Y+5	Punkti 7 liikumine: ringi lõpp-punkt, kaar tangentsiaalselt liidetud punktiga 6, TNC arvutab raadiuse ise
15 L X+5	Liikumine viimasesse kontuuripunkti 1
16 DEP LCT X-20 Y-20 R5 F1000	Kontuurilt eemaldumine mööda tangentsiaalselt liidetud kaarjoont
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista vabastamine, programmi lõpp
18 END PGM CIRCULAR MM	

Näide: ristkoordinaatidega täisring



0 BEGIN PGM C-CC MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Tooriku defineerimine
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S3150	Tööriista kutsumine
4 CC X+50 Y+50	Ringi keskpunkti defineerimine
5 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
6 L X-40 Y+50 R0 FMAX	Tööriista eelpositsioneerimine
7 L Z-5 R0 F1000 M3	Töötlussügavusele liikumine
8 APPR LCT X+0 Y+50 R5 RL F300	Liikumine ringi lähtepunkti mööda kaarjoont tangentsiaalse ühendusega
9 C X+0 DR-	Ringi lõpp-punkti (=ringi lähtepunkti) liikumine
10 DEP LCT X-40 Y+50 R5 F1000	Kontuurilt eemaldumine mööda tangentsiaalselt liidetud kaarjoont
11 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista vabastamine, programmi lõpp
12 END PGM C-CC MM	

6.5 Trajektoorid – polaarkoordinaadid

6.5 Trajektoorid – polaarkoordinaadid

Ülevaade

Polaarkoordinaatide puhul määratakse positsioon nurga **PA** ja vahekaugusega **PR** varem defineeritud pooluse **CC** suhtes.

Polaarkoordinaadid on eelistatud:

- kaarjoonte positsioneerimisel
- nurkandmetega detailijooniste korral, nt ringikujuliste avade korral

Polaarkoordinaatidega trajektoorfunktsioonide ülevaade

Funktsioon	Trajektoori-funktsioonide klahv	Tööriista liikumine	Kohustuslikud andmed	Lehekülg
Sirge LP	 + 	Sirge	Sirge lõpp-punktide polaarraadius ja polaarnurk	199
Kaarjoon CP	 + 	Kaarjoon ümber ringi keskpunkti / pooluse kaarjoone lõpp-punktini	Kaare lõpp-punkti polaarnurk, pöörlemissuund	200
Kaarjoon CTP	 + 	Kaarjoon, mis on eelmise kontuurielemendiga tangentsiaalselt liidetud	Kaare lõpp-punkti polaarraadius, polaarnurk	200
Kruvijoone (spiraal)	 + 	Kaarjoone liitmine sirgega	Polaarraadius, kaare lõpp-punkti polaarnurk, lõpp-punkti koordinaadid tööriistateljel	201

Polaarkoordinaatide päritolu: poolus CC

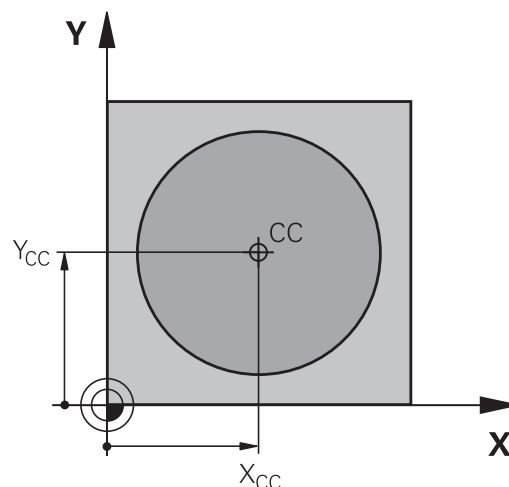
Pooluse võite määrata töötlusprogrammi suvalisele kohale enne, kui sisestate polaarkoordinaatidega positsioonid. Pooluse määramisel käituge samuti kui ringi keskpunkti programmeerimisel



- **Koordinaadid:** pooluse täisnurksete koordinaatide sisestamine või viimati programmeeritud positsiooni ülevõtmine: koordinaate mitte sisestada. Määrake enne polaarkoordinaatide programmeerimist poolus. Programmeerige poolus ainult täisnurksetes koordinaatides. Poolus kehtib seni, kuni programmeeritakse uus poolus.

NC-näidislaused

12 CC X+45 Y+25



Sirgjoon LP

Tööriist liigub mööda sirget selle praegusest positsioonist sirge lõpp-punktini. Lähtepunktiks on eelmise lause lõpp-punkt.



- **Polaarkoordinaatide raadius PR:** sisestage kaugus sirge lõpp-punktist pooluseni CC
- **Polaarkoordinaatide nurk PA:** sirge lõpp-punkti nurgapositsioon -360° ja $+360^\circ$ vahel.

PA-i märk on määratud nurga tugitelje kaudu:

- Nurga tugitelje nurk PR suhtes vastupäeva: $PA > 0$
- Nurga tugitelje nurk PR suhtes päripäeva: $PA < 0$

NC-näidislaused

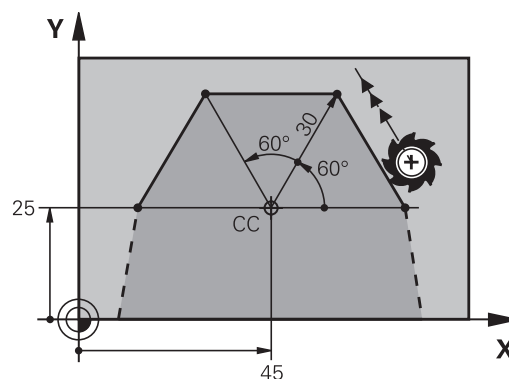
12 CC X+45 Y+25

13 LP PR+30 PA+0 RR F300 M3

14 LP PA+60

15 LP IPA+60

16 LP PA+180



6.5 Trajektoorid – polaarkoordinaadid

Ringtrajektoor CP ümber pooluse CC

Polaarkoordinaatide raadius **PR** on samaaegselt ka kaarjoone raadius. **PR** on määratud lähtepunkti kaugusega poolusest **CC**. Viimasena programmeeritud tööriistaasend enne ringtrajektoori on ringtrajektoori lähtepunkt.



- ▶ **Polaarkoordinaatide nurk PA:** ringtrajektoori lõpp-punkti nurgapositsioon $-99\,999,9999^\circ$ ja $+99\,999,9999^\circ$ vahel



- ▶ **Pöörlemissuund DR**

NC-näidislaused

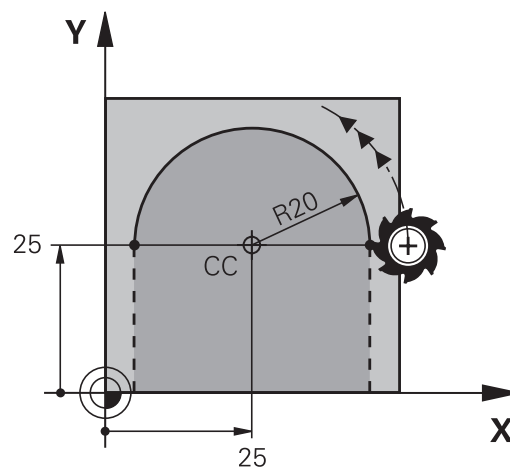
```
18 CC X+25 Y+25
```

```
19 LP PR+20 PA+0 RR F250 M3
```

```
20 CP PA+180 DR+
```



Inkrementaalsete koordinaatide korral sisestada **DR** ja **PA** samamärgilistena



Ringtrajektoor CTP tangentsiaalse ühendusega

Tööriist liigub mööda kaarjoont, mis liitub eelmise kontuurielemendiga tangentsiaalselt.



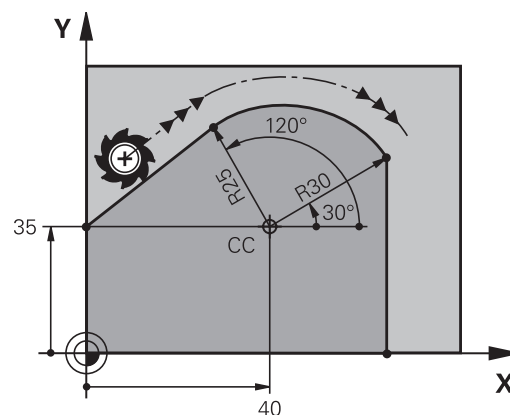
- ▶ **Polaarkoordinaatide raadius PR:** sisestage kaugus ringtrajektoori lõpp-punkti pooluseni **CC**



- ▶ **Polaarkoordinaatide nurk PA:** kaare lõpp-punkti nurk



Poolus **ei ole** kontuuriringi keskpunkt!



NC-näidislaused

```
12 CC X+40 Y+35
```

```
13 L X+0 Y+35 RL F250 M3
```

```
14 LP PR+25 PA+120
```

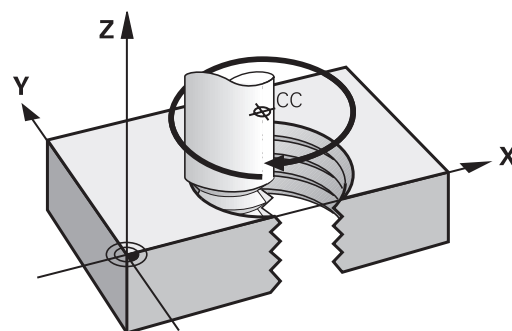
```
15 CTP PR+30 PA+30
```

```
16 L Y+0
```

Kruvijoone (spiraal)

Kruvijoone koosneb ringjoonelisest liikumisest ja sellega risti olevast joonliikumisest. Ringtrajektoor programmeeritakse põhitasandil

Kruvijoone liikumistrajektoori saab programmeerida ainult polaarkoordinaatides.



Kasutamine

- Suure läbimõõduga sise- ja väliskeermed
- Õlitussooned

Kruvijoone arvutamine

Programmeerimiseks vajate kogunurga inkrementaalset väärtust, millega tööriist liigub kruvijoonele, ning kruvijoone kogukõrgust.

Keermekäikude arv n: Keermekäigud ja ülejooks kerme alguses ja lõpus

Kogukõrgus h: Tõus P x käikude arv n

Inkrementaalne kogunurk IPA: Keermete arv x 360° + kerme alguse nurk + ülejooksu nurk

Alguskoordinaat Z: Tõus P x (keermekäigud + ülejooks kerme alguses)

Kruvijoone kuju

Tabel näitab teatud trajektooriguude suhet töösuuna, pöörlemis-suuna ja raadiusekorrektuuriga.

Sisekeere	Töösuund	Pöörlemis-suund	Raadiuse korrektuur
päripäeva	Z+	DR+	RL
vastupäeva	Z+	DR-	RR
päripäeva	Z-	DR-	RR
vastupäeva	Z-	DR+	RL
Väliskeere			
päripäeva	Z+	DR+	RR
vastupäeva	Z+	DR-	RL
päripäeva	Z-	DR-	RL
vastupäeva	Z-	DR+	RR

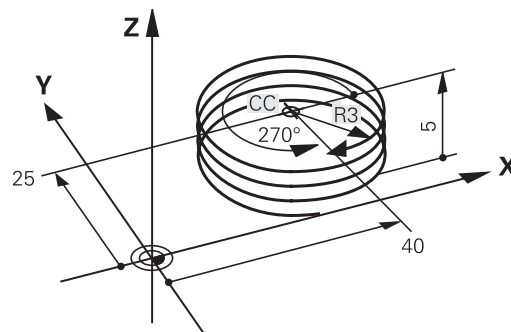
6.5 Trajektoorid – polaarkoordinaadid

Kruvijoone programmeerimine



Sisestage pöörlemissuund ja inkrementaalne kogunurk **IPA** samamärgilisena, muidu võib tööriist liikuda mööda vale trajektoori.

Kogunurga **IPA** jaoks võib kasutada väärtust -99 999,9999° kuni +99 999,9999°.



- ▶ **Polaarkoordinaatide nurk:** sisestage inkrementaalne kogunurk, millega tööriist kruvijoonele liigub. **Pärast nurga sisestamist valige telje valimisklahviga tööriistatelt.**
- ▶ Kruvijoone kõrguse **koordinaat** sisestage inkrementaalselt
- ▶ **Pöörlemissuund DR**
Kruvijoon päripäeva: DR-
Kruvijoon vastupäeva: DR+
- ▶ **Raadiuse korrektuur** sisestage vastavalt tabelile

NC-näidislaused: keere M6 x 1 mm 5 käiguga

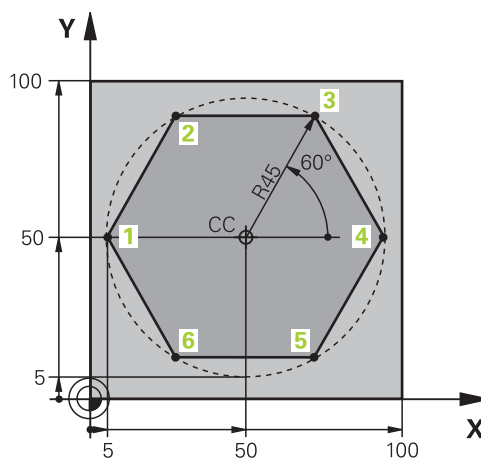
12 CC X+40 Y+25

13 L Z+0 F100 M3

14 LP PR+3 PA+270 RL F50

15 CP IPA-1800 IZ+5 DR-

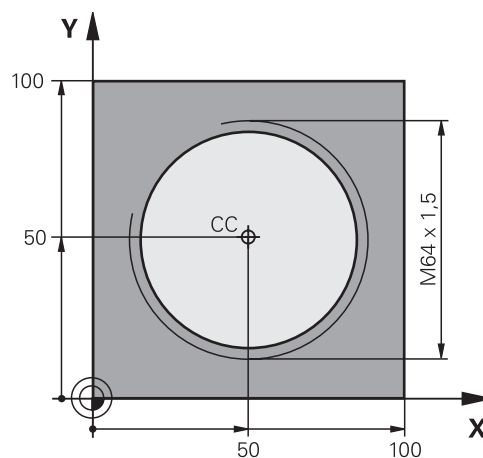
Näide: sirgjooneline liikumine polaarkoordinaatidega



0 BEGIN PGM LINEARPO MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Tooriku defineerimine
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Tööriista kutsumine
4 CC X+50 Y+50	Tugipunkti defineerimine polaarkoordinaatide jaoks
5 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
6 LP PR+60 PA+180 R0 FMAX	Tööriista eelpositsioneerimine
7 L Z-5 R0 F1000 M3	Töötlussügavusele liikumine
8 APPR PLCT PR+45 PA+180 R5 RL F250	Kontuurile punkti 1 liikumine mööda ringi tangentsiaalse ühendusega
9 LP PA+120	Liikumine punkti 2
10 LP PA+60	Liikumine punkti 3
11 LP PA+0	Liikumine punkti 4
12 LP PA-60	Liikumine punkti 5
13 LP PA-120	Liikumine punkti 6
14 LP PA+180	Liikumine punkti 1
15 DEP PLCT PR+60 PA+180 R5 F1000	Kontuurilt eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega ringi
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista vabastamine, programmi lõpp
17 END PGM LINEARPO MM	

6.5 Trajektoorid – polaarkoordinaadid

Näide: spiraal



0 BEGIN PGM HELIX MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Tooriku defineerimine
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S1400	Tööriista kutsumine
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
5 L X+50 Y+50 R0 FMAX	Tööriista eelpositsioneerimine
6 CC	Viimati programmeeritud positsiooni ülevõtmine pooluseks
7 L Z-12,75 R0 F1000 M3	Töötlussügavusele liikumine
8 APPR PCT PR+32 PA-182 CCA180 R+2 RL F100	Liikumine kontuurile mööda tangentsiaalse liitumisega ringi
9 CP IPA+3240 IZ+13.5 DR+ F200	Spiraali mööda liikumine
10 DEP CT CCA180 R+2	Kontuurilt eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega kaart
11 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista eemaldamine, programmi lõpp
12 END PGM HELIX MM	

Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK 6.6 (tarkvarasuvand Advanced programming features)

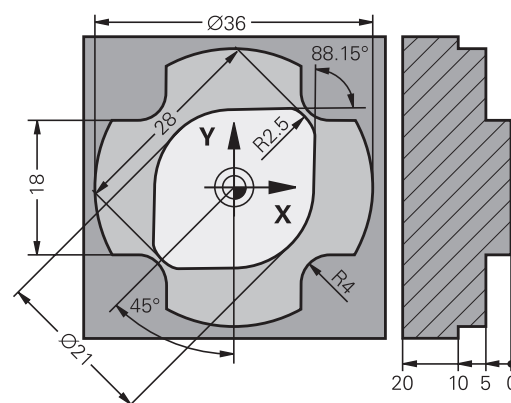
6.6 Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Alused

Detailide joonised, mille mõõdud ei vasta NC-nõuetele, sisaldavad sageli koordinaatandmeid, mida te ei saa hallide dialoogiklahvide kaudu sisestada. Nii võivad nt

- Teadaolevad koordinaadid olla kontuurielemendil või selle läheduses,
- Koordinaatandmed sõltuda mõnest teisest kontuurielemendist või
- Teada olla suunaandmed ja kontuuri liikumisandmed.

Sellised andmed programmeerite otse Vaba kontuuri programmeerimisega FK. TNC arvutab kontuuri teadaolevatest koordinaatandmetest ja toetab programmeerimisdialoogi interaktiivse FK-graafikuga. Paremäl ülal olev joonis näitab mõõte, mida on lihtsaim FK-programmeerimise kaudu sisestada.



6.6 Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)



Jälgige järgmisi eeltingimusi FK-programmeerimiseks

Kontuurielemente võite Vaba kontuuri programmeerimisega programmeerida ainult töötasandil.

FK-programmeerimise töötlustasand määratakse järgmise hierarhia kohaselt:

- 1. **FPOL**-lauses kirjeldatud tasandi kaudu
- 2. **Z/X**-tasandil, kui FK-jada teostatakse treimisrežiimis
- 3. Lauses **TOOL CALL** määratud defineeritud töötlustasandi kaudu (nt **TOOL CALL 1 Z = X/Y**-tasand)
- 4. Kui ülaltoodud ei kehti, siis on standardne tasand **X/Y** aktiivne

FK-funktsiooniklahvide kuvamine sõltub spindliteljest vormis **BLK FORM**. Kui näiteks sisestate vormis **BLK FORM** spindlitelje **Z**, kuvab TNC ainult **X/Y**-tasandi FK-funktsiooniklahve.

Iga kontuurielemendi jaoks sisestage kõik olemasolevad andmed. Igasse lausesse programmeerige ka andmed, mis ei muutu: programmeerimata andmed on tundmatud!

Q-parameetrid on lubatud igas FK-elementis, välja arvatud suhteliste parameetritega (nt **RX** või **RAN**) elemendid, st elemendid, mis sõltuvad teistest NC-lausetest.

Kui segate programmis tavalise ja vaba kontuuri programmeerimise, peab iga FK-lõik olema üheselt määratud.

TNC vajab kindlat punkti, mille suhtes arvutused läbi viia. Vahetult enne FK-lõiku programmeerige hallide dialoogiklahvidega positsioon, mis sisaldab töötasapinna mõlemat koordinaati. Sellesse lausesse ärge programmeerige Q-parameetreid.

Kui FK-lõigu esimeseks lauseks on **FCT**- või **FLT**-lause, peate enne seda programmeerima vähemalt kaks NC-lauset hallide dialoogiklahvidega, et liikumissuund oleks üheselt määratud.

FK-lõik ei tohi alata kohe peale **LBL** märki.

Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK 6.6 (tarkvarasuvand Advanced programming features)

FK-programmeerimisgraafika



FK-programmeerimisel graafika kasutamiseks valige ekraanijaotus PROGRAMM + GRAAFIKA vaata "Programmeerimine", Lehekülj 71

Mittetäielike koordinaandiandmetega ei ole detaili kontuur sageli üheselt määratav. Sellisel juhul näitab TNC FK graafikul erinevaid lahendusi ja nende hulgast valige õige. FK-graafik esitab detaili kontuuri erinevate värvidega:

- sinine:** Kontuurielement on üheselt määratletud.
- roheline:** Sisestatud andmed võimaldavad erinevaid lahendusi, millest tuleb valida õige.
- punane:** Sisestatud andmed ei määratle kontuuri elementi veel piisavalt; tuleb sisestada täiendavaid andmeid.

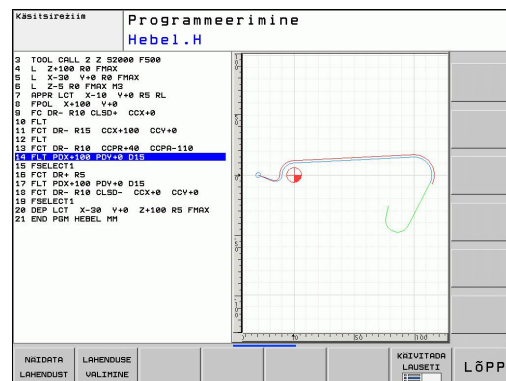
Kui andmed viivad mitme lahenduseni ja kontuurielement on näidatud rohelisega, siis valige õige kontuur järgnevalt:

NAIDATA
LAHENDUST

- Vajutage funktsiooniklahvi LAHENDUSE NÄITAMINE nii mitu korda, kuni kontuuri elementi näidatakse õigesti. Kui võimalikud lahendused ei ole standardse kuva korral eristatavad, kasutage suurendusfunktsiooni (2. funktsiooniklahvide rida)

LAHENDUSE
VALIMINE

- Näidatud kontuuri element vastab joonisele: määrake kindlaks funktsiooniklahviga LAHENDUSE VALIMINE



Programmeerimine: kontuuride programmeerimine

6.6 Trajektoolid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

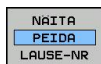
Kui roheliselt näidatud kontuuri ei saa veel määrata, vajutada funktsiooniklahvi VALIKU LÕPP, et minna FK-dialoogiga edasi.



Roheliselt näidatud kontuurielemendid peate nii vara kui võimalik klahviga LAHENDUSE VALIMINE kindlaks määrama, et vähendada järgnevate kontuurielementide mitmetähenduslikkuse võimalust. Seadme tootja võib FK-graafiku jaoks määrata ka teisi värve. NC-laused programmist, mida kutsutakse välja PGM CALL lausega, näitab TNC uue värviga.

Lausenumbrite kuvamine graafikaaknas

Selleks, et näidata lausenumbreid graafikaaknas:



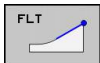
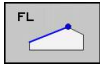
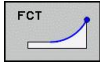
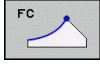
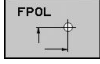
- Seadke funktsiooniklahv NÄITA/PEIDA LAUSENR. asendisse NÄITA (3. funktsiooniklahvide riba)

Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK 6.6 (tarkvarasuvand Advanced programming features)

FK-dialoogi avamine

Vajutades halli trajektoori funktsiooniklahvi FK, näitab TNC funktsiooniklahve, millega saate avada FK-dialoogi: vt järgnevat tabelit. Selleks, et neid funktsiooniklahve eemaldada, vajutage uuesti klahvi FK.

Kui nende funktsiooniklahvidega avate FK-dialoogi, näitab TNC uuesti funktsiooniklahvide ribasid, mille abil sisestage teadaolevad koordinaadid, suunaandmed ja andmed kontuuri kulgemise kohta.

FK-element	Funktsiooni- klahv
Sirge tangentsiaalse ühendusega	
Sirge ilma tangentsiaalse ühenduseta	
Kaar tangentsiaalse ühendusega	
Kaar ilma tangentsiaalse ühenduseta	
Poolus FK-programmeerimise jaoks	

Poolus FK-programmeerimise jaoks

FK

FPOL

- ▶ Funktsiooniklahvide kuvamine vabaks kontuuri-programmeerimiseks: vajutage klahvi FK
- ▶ Dialoogi avamine pooluse defineerimiseks: vajutage funktsiooniklahvi FPOL. TNC kuvab aktiivse töötlustasandi telgede funktsiooniklahvid
- ▶ Polaarkoordinaadid sisestage nende funktsiooniklahvide abil



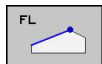
FK-programmeerimise poolus jääb niikauaks aktiivne, kuni olete FPOL-i kaudu uue defineerinud.

Programmeerimine: kontuuride programmeerimine

6.6 Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Sirgete vaba programmeerimine

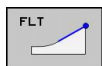
Sirge ilma tangentsiaalse ühenduseta



- ▶ Funktsiooniklahvide kuvamine vabaks kontuuri-programmeerimiseks: vajutage klahvi FK
- ▶ Vaba sirge dialoogi avamine: vajutage funktsiooniklahvi FL. TNC näitab uusi funktsiooniklahve
- ▶ Nende funktsiooniklahvide kaudu sisestage lausesse kõik teadaolevad andmed. FK-graafik näitab programmeeritud kontuuri niikaua punasena, kuni andmete hulk on piisav. Mitme lahenduse olemasolu näitab graafik rohelisena (vaata "FK-programmeerimisgraafika", Lehekülg 207)

Sirge tangentsiaalse ühendusega

Kui sirge liitub teise kontuurielemendiga tangentsiaalselt, avage dialoog funktsiooniklahviga FLT:

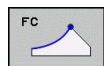


- ▶ Funktsiooniklahvide kuvamine vabaks kontuuri-programmeerimiseks: vajutage klahvi FK
- ▶ Dialoogi avamine: vajutage funktsiooniklahvi FLT
- ▶ Sisestage nende funktsiooniklahvidega lause kõik teadaolevad andmed

Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features) 6.6

Ringtrajektooride vaba programmeerimine

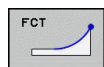
Ringtrajektoor ilma tangentsiaalse ühenduseta



- ▶ Funktsiooniklahvide kuvamine vabaks kontuuri-programmeerimiseks: vajutage klahvi FK
- ▶ Dialoogi avamine vaba kaarjoone jaoks: vajutage funktsiooniklahvi FC; TNC kuvab funktsiooniklahvid kaarjoone andmete sisestamiseks vahetult või ringjoone keskpunkti andmete sisestamiseks
- ▶ Nende funktsiooniklahvide kaudu sisestage lausesse kõik teadaolevad andmed: FK-graafik näitab programmeeritud kontuuri niikaua punasena, kuni andmete hulk on piisav. Mitme lahenduse olemasolu näitab graafik rohelisena (vaata "FK-programmeerimisgraafika", Lehekülg 207)

Kaarjoon tangentsiaalse liitumisega

Juhul kui kaarjoon liitub mõne teise kontuurielemendiga tangentsiaalselt, avage dialoog funktsiooniklahviga FCT:



- ▶ Funktsiooniklahvide kuvamine vabaks kontuuri-programmeerimiseks: vajutage klahvi FK
- ▶ Dialoogi avamine: vajutada funktsiooniklahvi FCT
- ▶ Sisestage nende funktsiooniklahvidega lausesse kõik teadaolevad andmed

Programmeerimine: kontuuride programmeerimine

6.6 Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Sisestusvõimalused

Lõpp-punkti koordinaadid

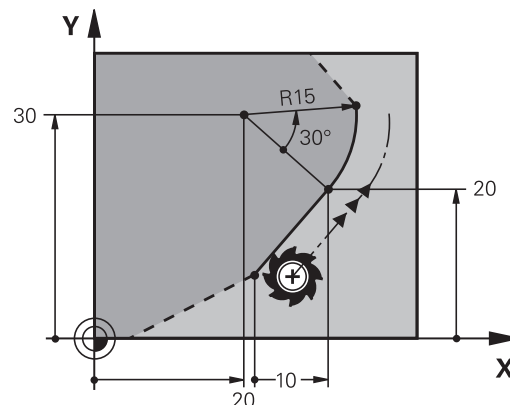
Teadaolevad andmed	Funktsiooniklahvid
Ristkoordinaadid X ja Y	 
Polaarkoordinaatide sisestamiseks on FPOL	 

NC-näidislaused

7 FPOL X+20 Y+30

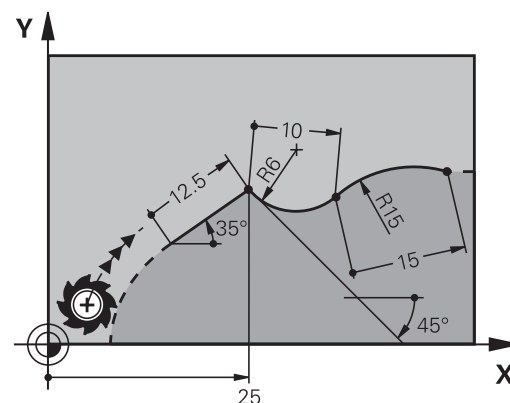
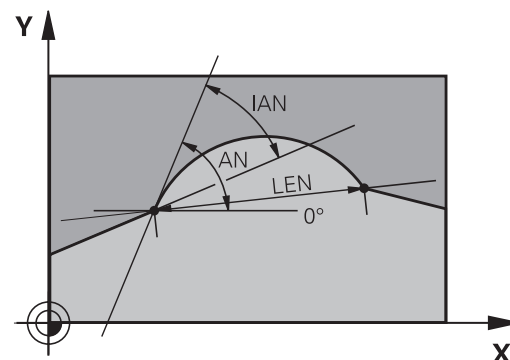
8 FL IX+10 Y+20 RR F100

9 FCT PR+15 IPA+30 DR+ R15



Kontuurielementide suund ja pikkus

Teadaolevad andmed	Funktsiooniklahvid
Sirgete pikkus	
Sirgete tõusunurk	
Kaarelõigu kõõlupikkus LEN	
Siseneva puutuja tõusunurk AN	
Kaarelõigu keskpunkti nurk	



Tähelepanu: oht detailile ja tööriistale!

TNC võtab viimati inkrementaalselt (IAN) defineeritud tõusunurga aluseks viimase liikumislause suuna. iTNC 530 või vanemate TNC-dega koostatud inkrementaalseid tõusunurki sisaldavad programmid ei ühildu.

NC-näidislaused

27 FLT X+25 LEN 12.5 AN+35 RL F200

28 FC DR+ R6 LEN 10 AN-45

29 FCT DR- R15 LEN 15

Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK 6.6 (tarkvarasuvand Advanced programming features)

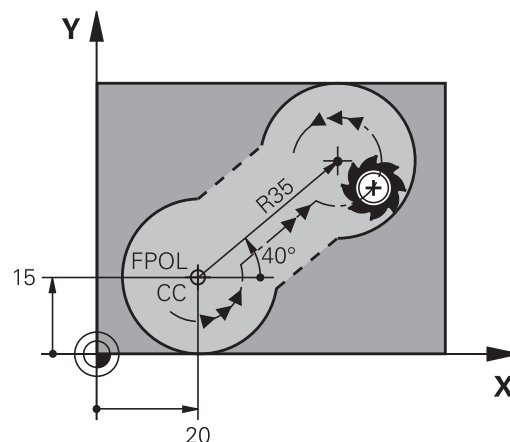
Ringi keskpunkt CC, raadius ja pöörlemissund FC/FCT lauses

Vabalt programmeeritud ringjoonte jaoks arvutab TNC sisestatud andmete põhjal ringi keskpunkt. Nii saate ka FK-programmeerimisega programmeerida täisringi ühe lausega.

Kui soovite ringi keskpunkti defineerida polaarkoordinaatides, defineerige poolus CC asemel FPOL-ga. FPOL püsib jõus kuni järgmise FPOL-i sisaldava lauseni ja sisestatakse ristkoordinaatides.



Tavapäraselt programmeeritud või arvutatud ringi keskpunkt ei ole uues FK-lõigus enam kasutusel poolusena või ringi keskpunktina: kui tavapäraselt programmeeritud polaarkoordinaadid on seotud poolusega, mis on varem määratud CC-lauses, siis määrake see poolus peale FK-lõiku uuesti uue CC lausega.



Teadaolevad andmed

Funktsiooniklahvid

Keskpunkt ristkoordinaatides



Keskpunkt polaarkoordinaatides



Ringjoone pöörlemissuund



Ringjoone raadius



NC-näidislaused

10 FC CCX+20 CCY+15 DR+ R15

11 FPOL X+20 Y+15

12 FL AN+40

13 FC DR+ R15 CCPR+35 CCPA+40

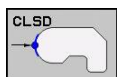
Programmeerimine: kontuuride programmeerimine

6.6 Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Suletud kontuurid

Funktsiooniklahviga CLSD märkige ära suletud kontuuri algus ja lõpp. Selle kaudu vähendate viimase kontuurielemendi jaoks võimalike lahenduste arvu.

CLSD sisestage lisaks muudele kontuuriandmetele FK-lõigu esimesse ja viimasesse lausesse.



Kontuuri algus: CLSD+

Kontuuri lõpp: CLSD-

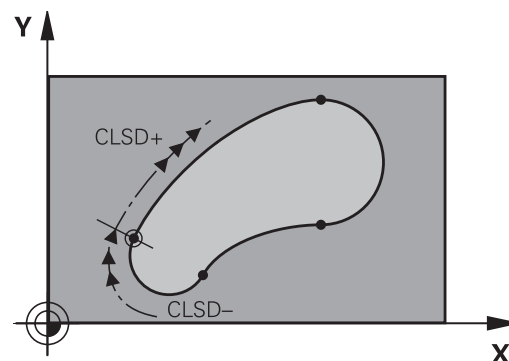
NC-näidislaused

12 L X+5 Y+35 RL F500 M3

13 FC DR- R15 CLSD+ CCX+20 CCY+35

...

17 FCT DR- R+15 CLSD-



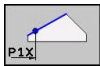
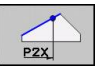
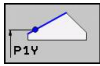
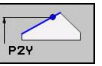
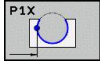
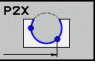
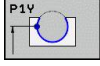
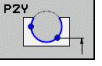
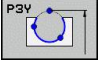
Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK 6.6 (tarkvarasuvand Advanced programming features)

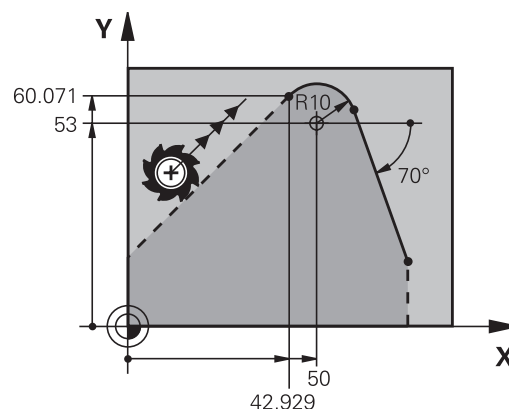
Abipunktid

Nii vabade sirgete kui vabade ringjoonte jaoks võite sisestada abipunktide koordinaadid nii kontuuri peale kui selle kõrvale.

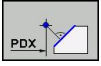
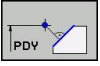
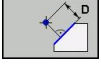
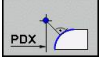
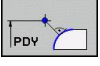
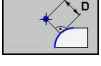
Abipunktid kontuuri peal

Abipunktid võivad asuda otse sirgetel või sirgete pikendustel või otse ringjoontel.

Teadaolevad andmed	Funktsiooniklahvid
Sirge abipunkti P1 või P2 X-koordinaat	 
Sirge abipunkti P1 või P2 Y-koordinaat	 
Ringjoone abipunkti P1, P2 või P3 X-koordinaat	  
Ringjoone abipunkti P1, P2 või P3 Y-koordinaat	  



Abipunktid kontuuri kõrval

Teadaolevad andmed	Funktsiooniklahvid
Abipunkti X- ja Y-koordinaadid sirge kõrval	 
Abipunkti kaugus sirgest	
Abipunkti X- ja Y-koordinaat ringjoone kõrval	 
Abipunkti kaugus ringtrajektooriga	

NC-näidislaused

13 FC DR- R10 P1X+42.929 P1Y+60.071

14 FLT AN-70 PDX+50 PDY+53 D10

Programmeerimine: kontuuride programmeerimine

6.6 Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Relatiivsed referentsid

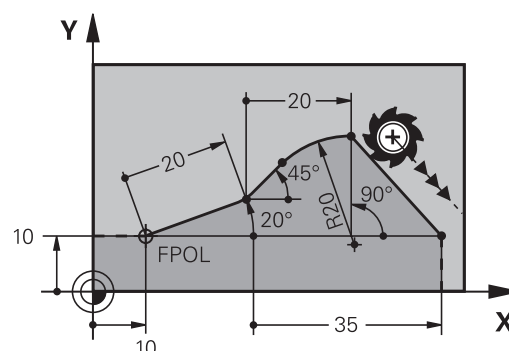
Suhtelised andmed on andmed, mis sõltuvad mingist teisest kontuurielemendist. Suhteliste andmete (**Relativ-Bezüge**) funktsiooniklahvid ja programmisõnad algavad **R**-iga. Paremal olev joonis näitab mõõtandaheid, mida peate programmeerima suhteliste andmetena.



Relatiivse referentsiga koordinaadid tuleb alati sisestada inkrementaalsena. Lisaks sisestage kontuurielemendi lause number, millele viitate.

Kontuurielement, mille lausenumbri te sisestate, ei tohi olla rohkem kui 64 positsiooni eespool sellest lausest, millesse te suhte programmeerite.

Kui kustutate lause, millele toetusite, kuvab TNC veateate. Programmi peate muutma enne, kui selle lause kustutate.



Relatiivne referents lausele N: lõpp-punkti koordinaadid

Teadaolevad andmed	Funktsiooniklahvid	
Ristkoordinaadid, mis seonduvad lausega N		
Polaarkoordinaadid, mis seonduvad lausega N		

NC-näidislaused

12 FPOL X+10 Y+10

13 FL PR+20 PA+20

14 FL AN+45

15 FCT IX+20 DR- R20 CCA+90 RX 13

16 FL IPR+35 PA+0 RPR 13

Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK 6.6 (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Relatiivne referents lausele N: kontuurielemendi suund ja kaugus

Teadaolevad andmed

Funktsiooni- klahv

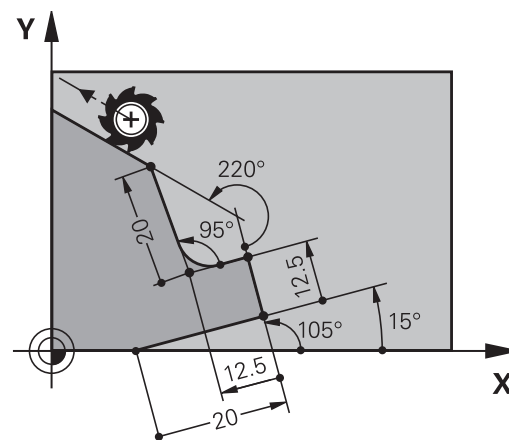
Nurk sirge ja teise kontuurielemendi vahel
või ringkaare siseneva puutuja ja teise
kontuurielemendi vahel



Mingi muu kontuurielemendiga paralleelne sirge



Kaugus sirgest paralleelse kontuurielemendini



NC-näidislaused

17 FL LEN 20 AN+15

18 FL AN+105 LEN 12.5

19 FL PAR 17 DP 12.5

20 FSELECT 2

21 FL LEN 20 IAN+95

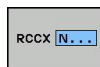
22 FL IAN+220 RAN 18

Relatiivne referents lausele N: ringi keskpunkt CC

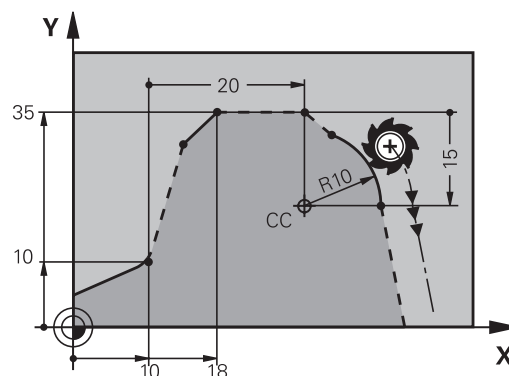
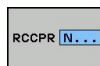
Teadaolevad andmed

Funktsiooniklahv

Ringi keskpunkti ristkoordinaadid
sõltuvuses lausest N



Ringi keskpunkti polaarkoordinaadid
sõltuvuses lausest N



NC-näidislaused

12 FL X+10 Y+10 RL

13 FL ...

14 FL X+18 Y+35

15 FL ...

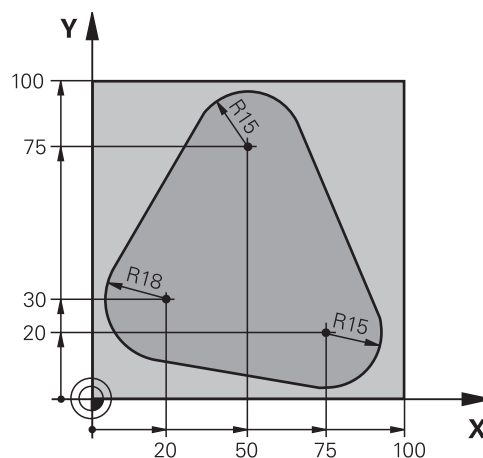
16 FL ...

17 FC DR- R10 CCA+0 ICCX+20 ICCY-15 RCCX12 RCCY14

Programmeerimine: kontuuride programmeerimine

6.6 Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

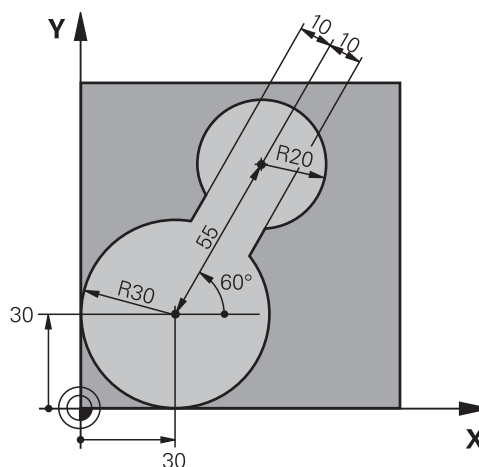
Näide: FK-programmeerimine 1



0 BEGIN PGM FK1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Tooriku defineerimine
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S500	Tööriista kutsumine
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
5 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Tööriista eelpositsioneerimine
6 L Z-10 R0 F1000 M3	Töötlussügavusele liikumine
7 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Liikumine kontuurile mööda tangentsiaalse liitumisega kaart
8 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	FK-lõik:
9 FLT	Teadaolevate andmete programmeerimine iga kontuurielemendi kohta
10 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
11 FLT	
12 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
13 FLT	
14 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
15 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Kontuurilt eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega kaart
16 L X-30 Y+0 R0 FMAX	
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista eemaldamine, programmi lõpp
18 END PGM FK1 MM	

Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK 6.6 (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Näide: FK-programmeerimine 2

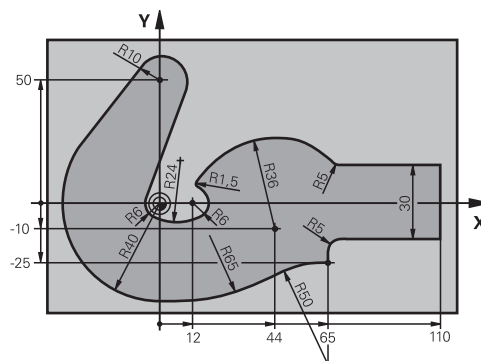


0 BEGIN PGM FK2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Tooriku defineerimine
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Tööriista kutsumine
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
5 L X+30 Y+30 R0 FMAX	Tööriista eelpositsioneerimine
6 L Z+5 R0 FMAX M3	Tööriistatolje eelpositsioneerimine
7 L Z-5 R0 F100	Töötlussügavusele liikumine
8 APPR LCT X+0 Y+30 R5 RR F350	Liikumine kontuurile mööda tangentsiaalse liitumisega kaart
9 FPOL X+30 Y+30	FK-lõik:
10 FC DR- R30 CCX+30 CCY+30	Teadaolevate andmete programmeerimine iga kontuurielemendi kohta
11 FL AN+60 PDX+30 PDY+30 D10	
12 FSELECT 3	
13 FC DR- R20 CCPR+55 CCPA+60	
14 FSELECT 2	
15 FL AN-120 PDX+30 PDY+30 D10	
16 FSELECT 3	
17 FC X+0 DR- R30 CCX+30 CCY+30	
18 FSELECT 2	
19 DEP LCT X+30 Y+30 R5	Kontuurilt eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega kaart
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista eemaldamine, programmi lõpp
21 END PGM FK2 MM	

Programmeerimine: kontuuride programmeerimine

6.6 Trajektoorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK (tarkvarasuvand Advanced programming features)

Näide: FK-programmeerimine 3



0 BEGIN PGM FK3 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X-45 Y-45 Z-20	Tooriku defineerimine
2 BLK FORM 0.2 X+120 Y+70 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4500	Tööriista kutsumine
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
5 L X-70 Y+0 R0 FMAX	Tööriista eelpositsioneerimine
6 L Z-5 R0 F1000 M3	Töötlussügavusele liikumine
7 APPR CT X-40 Y+0 CCA90 R+5 RL F250	Lähenedamine kontuurile mööda tangentsiaalse liitumisega kaart
8 FC DR- R40 CCX+0 CCY+0	FK-lõik:
9 FLT	Teadaolevate andmete programmeerimine iga kontuurielemendi kohta
10 FCT DR- R10 CCX+0 CCY+50	
11 FLT	
12 FCT DR+ R6 CCX+0 CCY+0	
13 FCT DR+ R24	
14 FCT DR+ R6 CCX+12 CCY+0	
15 FSELECT 2	
16 FCT DR- R1.5	
17 FCT DR- R36 CCX+44 CCY-10	
18 FSELECT 2	
19 FCT DR+ R5	
20 FLT X+110 Y+15 AN+0	
21 FL AN-90	
22 FL X+65 AN+180 PAR21 DP30	
23 RND R5	
24 FL X+65 Y-25 AN-90	
25 FC DR+ R50 CCX+65 CCY-75	
26 FCT DR- R65	
27 FSELECT 1	
28 FCT Y+0 DR- R40 CCX+0 CCY+0	
29 FSELECT 4	
30 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Kontuurilt eemaldumine mööda tangentsiaalse liitumisega kaart

Trajektorid – vaba kontuuri-programmeerimine FK 6.6 (tarkvarasuvand Advanced programming features)

31 L X-70 R0 FMAX	
32 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista eemaldamine, programmi lõpp
33 END PGM FK3 MM	

7

**Programmeerimine:
alamprogrammid
ja
programmiosade
kordused**

7.1 Alamprogrammide ja programmiosade korduste tähistamine**7.1 Alamprogrammide ja programmiosade korduste tähistamine**

Kord juba programmeeritud töötlussamme saab korduvalt teostada alamprogrammide ja programmiosade korduste abil.

Märgis

Alamprogrammid ja programmiosade kordused algavad töötlusprogrammis tähisega **LBL**, mis on lühend LABEL-ist (ingl. silt, märgis, tähis).

LABEL sisaldab numbrit 1 kuni 999 või teie poolt defineeritavaid nimesid. Iga LABEL-numbrit või iga LABEL-nime võib programmis ainult üks kord määrata kas klahviga LABEL SET. Võimalike Label-nimede arv on piiratud ainult sisemäluga.



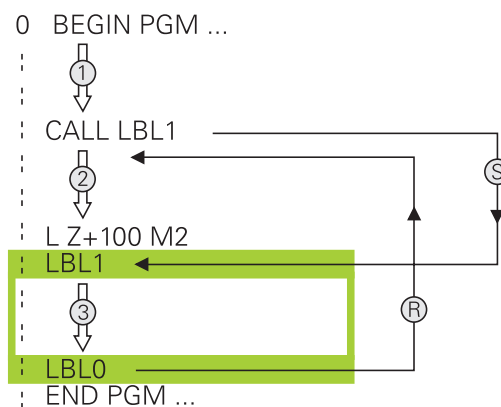
Ärge kasutage sama märgise numbrit või nime mitu korda!

LABEL 0 (**LBL 0**) tähistab alamprogrammi lõppu ja seetõttu võib seda kasutada suvaline arv kordi.

7.2 Alamprogrammid

Tööviis

- 1 TNC teostab töötlusprogrammi kuni alamprogrammi kutseni **CALL LBL**
- 2 Alates sellest kohast teostab TNC kutsutud alamprogrammi kuni selle lõpuni **LBL 0**
- 3 Seejärel jätkab TNC töötlusprogrammi lausega, mis järgneb alamprogrammi kutsele **CALL LBL**



Programmeerimisjuhised

- Põhiprogramm võib sisaldada kuni 254 alamprogrammi
- Alamprogramme võite kutsuda suvalises järjestuses ja suvalise sagedusega
- Alamprogramm ei tohi iseennast kutsuda
- Alamprogrammid programmeerige põhiprogrammi lõppu (pärast M2-ga või M30-ga lauset)
- Kui alamprogrammid asuvad töötlusprogrammis enne M2 või M30-ga lauset, siis teostatakse neid ilma kutsumata vähemalt üks kord

Alamprogrammi programmeerimine

LBL
SET

- ▶ Alguse tähistamine: vajutage klahvi LBL SET
- ▶ Sisestage alamprogrammi number. Kui soovite kasutada LABEL-nime: vajutage funktsiooniklahvi LBL-NAME, et aktiveerida tekstisisestus
- ▶ Vajutada klahvi LBL SET ja sisestada Label-number „0“

7.2 Alamprogrammid

Alamprogrammi kutsumine

LBL
CALL

- ▶ Alamprogrammi kutsumine: vajutage klahvi LBL CALL
- ▶ **Label-number**: sisestage kutsutava alamprogrammi märgise number. Kui soovite kasutada LABEL-nime: vajutage funktsiooniklahvi LBL-NAME, et aktiveerida tekstisisestus. Kui soovite sihtaadressina sisestada stringi parameetri numbri: vajutage funktsiooniklahvi QS, TNC hüppab siis defineeritud stringiparameetris näidatud LABEL-nimele
- ▶ **Kordused REP**: minge dialoogist klahviga NO ENT mööda. Kordusi REP kasutage ainult programmiosade korduste korral

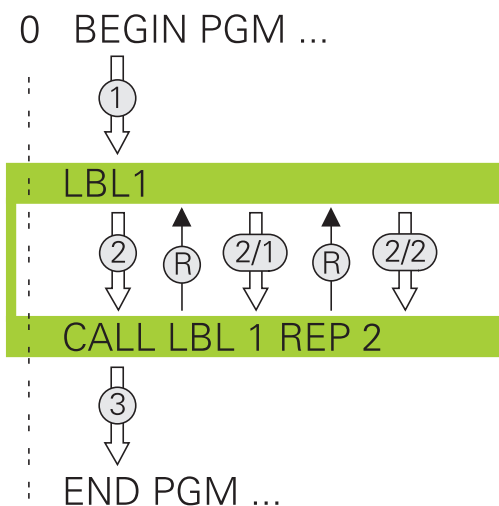


CALL LBL 0 ei ole lubatud, sest see vastab alamprogrammi lõpu kutsumisele.

7.3 Programmiosa kordused

Label LBL

Programmiosade kordused algavad märgisega **LBL**. Programmiosa kordus lõppeb **CALL LBL n REPn**.



Tööviis

- 1 TNC teostab töötlusprogrammi kuni programmiosa lõpuni (**CALL LBL n REPn**)
- 2 Seejärel kordab TNC programmiosa kutsutava LABEL-i ja Label-kutse **CALL LBL n REPn** vahel nii tihti, kui on **REP** kaudu määratud
- 3 Seejärel täidab TNC töötlusprogrammi edasi

Programmeerimisjuhised

- Ühte programmiosa saate korrata kuni 65 534 korda järjest
- TNC täidab programmi alati üks kord rohkem, kui on kordustes programmeeritud

Programmiosa korduse programmeerimine



- ▶ Alguse tähistamine: vajutage klahvi **LBL SET** ja sisestage korratava programmiosa jaoks Label-number. Kui soovite kasutada LABEL-nime: vajutage funktsiooniklahvi **LBL-NAME**, et aktiveerida tekstisisestus
- ▶ Programmiosa sisestamine

7.3 Programmiosa kordused

Programmiosa korduse kutsumine

LBL
CALL

- ▶ Vajutage klahvi LBL CALL
- ▶ **Alamprogr./korduse kutsumine:** sisestage korratava programmiosa Label-number, klahviga ENT kinnitage. Kui soovite kasutada LABEL-nime: vajutage klahvi „“, et aktiveerida tekstisisestus Kui soovite sihtaadressina sisestada stringi parameetri numbri: vajutage funktsiooniklahvi QS, TNC hüppab siis defineeritud stringiparameetris näidatud LABEL-nimele
- ▶ **Kordus REP:** korduste arv sisestada, klahviga ENT kinnitada

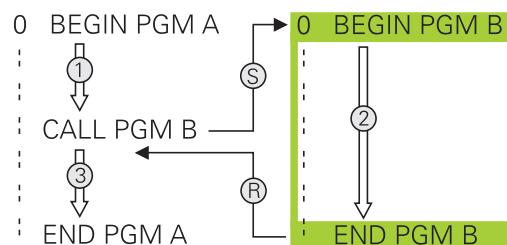
7.4 Suvaline programm kui alamprogramm

Tööviis



Kui soovite programmeerida seoses string-parameetritega muutuvaid pöördumisi programmi poole, kasutage funktsiooni SEL PGM

- 1 TNC teostab töötlusprogrammi, kuni **CALL PGM**-iga muu programm kutsutakse
- 2 Seejärel täidab TNC kutsutud programmi kuni selle lõpuni
- 3 Seejärel jätkab TNC (kutsuvat) töötlusprogrammi lausega, mis järgneb programmi kutsele



Programmeerimisjuhised

- TNC ei vaja LABEL-eid, et suvalist programmi alamprogrammina kasutada
- Kutsutud programm ei tohi sisaldada lisafunktsioone M2 või M30. Kui olete kutsutud programmis defineerinud märgistega alamprogramme, siis saate kasutada M2 või M30 siirdefunktsiooniga **FN 9: IF +0 EQU +0 GOTO LBL 99**, et see programmiosa tingimata vahele jätta
- Kutsutud programm ei tohi sisaldada kutset **CALL PGM** iseendasse (nõiaringi)

7.4 Suvaline programm kui alamprogramm

Suvalise programmi kui alamprogrammi kutsumine

PGM
CALL

- Funktsioonide valimine programmi kutsumiseks: vajutage klahvi PGM CALL

PROGRAMM

- Vajutage funktsiooniklahvi PROGRAMM: TNC käivitab dialoogi kutsutava programmi määramiseks. Sisestage tee nimi ekraani klaviatuurilt (klahv GOTO), või

PROGRAMMI
VALIMINE

- Vajutage funktsiooniklahvi VALI PROGRAMM: TNC kuvab valikuakna, mille kaudu saate valida kutsutava programmi, kinnitage klahviga END



Kui sisestate ainult programmi nime, peab kutsutav programm olema samas kaustas kutsuva programmiga.

Kui kutsutav programm pole kutsuva programmiga samas kaustas, siis sisestage täielik tee nimi, nt **TNC:\ZW35\SCHRUPP\PGM1.H**

Kui soovite kutsuda DIN/ISO-programmi, siis peate programmi nime järele failitüübi .I sisestama.

Suvalist programmi saate kutsuda ka tsükliga **12 PGM CALL**.

Q-parameetrid mõjuvad **PGM CALL** korral üldiselt globaalselt. Seetõttu pange tähele, et Q-parameetrite muudatused kutsutavas programmis võivad mõjutada ka kutsuvat programmi.

**Tähelepanu: kokkupõrkeoht!**

Koordinaatide teisendused, mida kutsutud programmis defineeriti ja ei lähtestatud, jäävad reeglina ka kutsutavas programmis aktiivseks.

7.5 Pesastamine

Pesastamise tüübid

- Alamprogrammid alamprogrammis
- Programmiosa kordused programmiosa korduses
- Alamprogrammide kordamine
- Programmiosa kordused alamprogrammis

Pesastamise sügavus

Pesastamise sügavus määrab, kui tihti programmiosad või alamprogrammid tohivad sisaldada järgnevaid alamprogramme või programmiosade kordusi.

- Maksimaalne pesastamise sügavus alamprogrammide korral: 19
- Maksimaalne pesastamise sügavus põhiprogrammi kutsete korral: 19, kusjuures **CYCL CALL** toimib nagu põhiprogrammi kutsumine
- Programmiosade kordusi võite pesastada suvaliselt sageli

7.5 Pesastamine

Alamprogramm alamprogrammis

NC-näidislaused

0 BEGIN PGM UPGMS MM	
...	
17 CALL LBL "UP1"	Alamprogrammi kutsumine LBL UP1 korral
...	
35 L Z+100 R0 FMAX M2	Põhiprogrammi viimane programmilause (M2-ga)
36 LBL "UP1"	Alamprogrammi UP1 algus
...	
39 CALL LBL 2	Alamprogrammi LBL2 korral kutsutakse
...	
45 LBL 0	Alamprogrammi 1 lõpp
46 LBL 2	Alamprogrammi 2 algus
...	
62 LBL 0	Alamprogrammi 2 lõpp
63 END PGM UPGMS MM	

Programmi täitmine

- 1 Põhiprogrammi UPGMS täidetakse kuni lauseni 17
- 2 Alamprogrammi UP1 kutsutakse ja täidetakse kuni lauseni 39
- 3 Alamprogrammi 2 kutsutakse ja täidetakse kuni lauseni 62.
Alamprogrammi 2 lõpp ja hüpe tagasi alamprogrammi, millest seda kutsuti
- 4 Alamprogrammi 1 täidetakse lausest 40 kuni lauseni 45.
Alamprogrammi 1 lõpp ja hüpe tagasi põhiprogrammi UPGMS
- 5 Põhiprogrammi UPGMS täidetakse lausest 18 kuni lauseni 35.
Tagasihüpe lausele 1 ja programmi lõpp

Programmiosa korduste kordamine

NC-näidislaused

0 BEGIN PGM REPS MM	
...	
15 LBL 1	Programmiosa korduse 1 algus
...	
20 LBL 2	Programmiosa korduse 2 algus
...	
27 CALL LBL 2 REP 2	Programmiosa selle lause ja LBL 2
...	(lause 20) vahel korratakse 2 kord
35 CALL LBL 1 REP 1	Programmiosa selle lause ja LBL 1
...	(lause 15) vahel korratakse 1 kord
50 END PGM REPS MM	

Programmi täitmine

- 1 Põhiprogrammi REPS täidetakse kuni lauseni 27
- 2 Programmiosa lause 27 ja lause 20 vahel korratakse 2 korda
- 3 Põhiprogrammi REPS täidetakse lausest 28 kuni lauseni 35
- 4 Programmiosa lause 35 ja lause 15 vahel korratakse 1 kord (sisaldab programmiosa kordust lause 20 ja lause 27 vahel)
- 5 Põhiprogrammi REPS täidetakse lausest 36 kuni lauseni 50 (programmi lõpp)

7.5 Pesastamine

Alamprogrammi kordamine

NC-näidislaused

0 BEGIN PGM UPGREP MM	
...	
10 LBL 1	Programmiosa korduse 1 algus
11 CALL LBL 2	Alamprogrammi kutsumine
12 CALL LBL 1 REP 2	Programmiosa selle lause ja LBL1
...	(lause 10) vahel korratakse 2 kord
19 L Z+100 R0 FMAX M2	Põhiprogrammi viimane lause M2-ga
20 LBL 2	Alamprogrammi algus
...	
28 LBL 0	Alamprogrammi lõpp
29 END PGM UPGREP MM	

Programmi täitmine

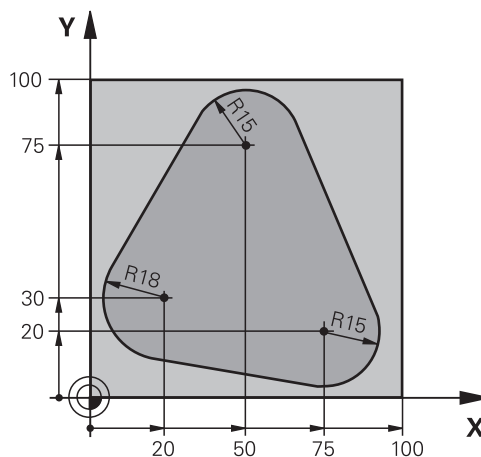
- 1 Põhiprogrammi UPGREP täidetakse kuni lauseni 11
- 2 Alamprogramm 2 kutsutakse ja täidetakse
- 3 Programmiosa lause 12 ja lause 10 vahel korratakse 2 korda:
alamprogrammi 2 korratakse 2 korda
- 4 Põhiprogrammi UPGREP täidetakse lausest 13 kuni lauseni 19;
programmi lõpp

7.6 Programmeerimisnäited

Näide: kontuuri freesimine mitme süvistusega

Programmi käik:

- Tööriista eelpositsioneerimine tooriku ülaseriale
- Süvistuse inkrementaalne sisestamine
- Kontuurfreesimine
- Süvistuse ja kontuuri freesimise kordamine



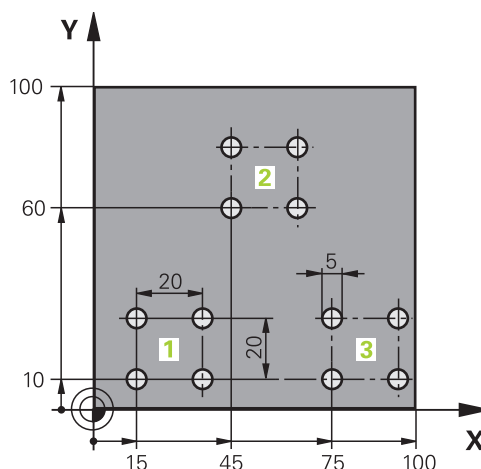
0 BEGIN PGM PGMWDH MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S500	Tööriista kutsumine
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
5 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Töötlastasandi eelpositsioneerimine
6 L Z+0 R0 FMAX M3	Eelpositsioneerimine tooriku ülaseriale
7 LBL 1	Märk programmiosa kordamiseks
8 L IZ-4 R0 FMAX	Inkrementaalne sügavuse süvistamine (väljas)
9 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Kontuurile lähenemine
10 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	Kontuur
11 FLT	
12 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
13 FLT	
14 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
15 FLT	
16 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
17 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Kontuurilt lahkumine
18 L X-20 Y+0 R0 FMAX	Eemaldumine
19 CALL LBL 1 REP 4	Tagasisiire LBL 1 juurde; kokku neli korda
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Tööriista vabastamine, programmi lõpp
21 END PGM PGMWDH MM	

7.6 Programmeerimisnäited

Näide: puuravarühmad

Programmi käik:

- Puuravarühmadele lähenemine põhiprogrammis
- Puuravarühma kutsumine (alamprogramm 1)
- Puuravarühma programmeerimine ainult üks kord alamprogrammis 1

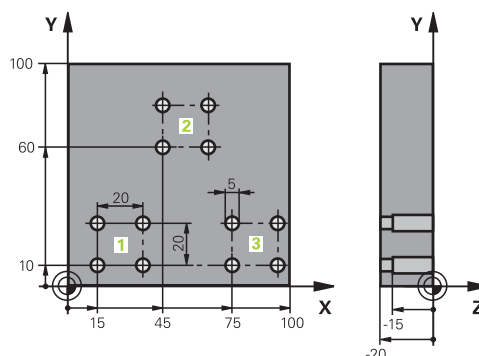


0 BEGIN PGM UP1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S5000	Tööriista kutsumine
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
5 CYCL DEF 200 PUURIMINE	Tsükli defineerimine Puurimine
Q200=2 ;OHUTU KAUGUS	
Q201=-10 ;SÜGAVUS	
Q206=250 ;F SÜVIST. ETTENIHE	
Q202=5 ;ETTEANDESÜGAVUS	
Q210=0 ;F.-AEG ÜLAL	
Q203=+0 ;PEALISPINNA KOORD.	
Q204=10 ;2. OH. KAUGUS	
Q211=0.25 ;VIIVITUS ALL	
6 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Lähenemine puuravarühma 1 lähtepunktile
7 CALL LBL 1	Alamprogrammi kutsumine puuravarühma jaoks
8 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Lähenemine puuravarühma 2 lähtepunktile
9 CALL LBL 1	Alamprogrammi kutsumine puuravarühma jaoks
10 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Lähenemine puuravarühma 3 lähtepunktile
11 CALL LBL 1	Alamprogrammi kutsumine puuravarühma jaoks
12 L Z+250 R0 FMAX M2	Põhiprogrammi lõpp
13 LBL 1	Alamprogrammi 1 algus: puuravarühm
14 CYCL CALL	Ava 1
15 L IX+20 R0 FMAX M99	Lähenemine avale 2, tsükli kutsumine
16 L IY+20 R0 FMAX M99	Lähenemine avale 3, tsükli kutsumine
17 L IX-20 R0 FMAX M99	Lähenemine avale 4, tsükli kutsumine
18 LBL 0	Alamprogrammi 1 lõpp
19 END PGM UP1 MM	

Näide: puuravarühm mitme tööriistaga

Programmi käik:

- Töötlustsüklite programmeerimine põhiprogrammis
- Kogu puurimisjoonise kutsumine (alamprogramm 1)
- Puuravarühmadele lähenemine alamprogrammis 1, puuravarühma kutsumine (alamprogramm 2)
- Puuravarühma programmeerimine ainult üks kord alamprogrammis 2



0 BEGIN PGM UP2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S5000	Tööriista kutsumine: tsentripuur
4 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
5 CYCL DEF 200 PUURIMINE	Tsükli defineerimine: tsentreerimine
Q200=2 ;OHUTU KAUGUS	
Q202=-3 ;SÜGAVUS	
Q206=250 ;F SÜVIST. ETTENIHE	
Q202=3 ;ETTEANDESÜGAVUS	
Q210=0 ;F.-AEG ÜLAL	
Q203=+0 ;PEALISPINNA KOORD.	
Q204=10 ;2. OH. KAUGUS	
Q211=0.25 ;VIIVITUS ALL	
6 CALL LBL 1	Alamprogrammi 1 kutsumine kogu puurimisjoonise jaoks
7 L Z+250 R0 FMAX M6	Tööriistavahetus
8 TOOL CALL 2 Z S4000	Tööriista kutsumine: puur
9 FN 0: Q201 = -25	Uus sügavus puurimiseks
10 FN 0: Q202 = +5	Uus süvistamine puurimiseks
11 CALL LBL 1	Alamprogrammi 1 kutsumine kogu puurimisjoonise jaoks
12 L Z+250 R0 FMAX M6	Tööriistavahetus
13 TOOL CALL 3 Z S500	Tööriista kutsumine: hõõrits

7.6 Programmeerimisnäited

14 CYCL DEF 201 HÕÕRITSEMINE	Tsükli defineerimine: hõõritsemine
Q200=2 ;OHUTU KAUGUS	
Q201=-15 ;SÜGAVUS	
Q206=250 ;F SÜVIST. ETTE NIHE	
Q211=0.5 ;V.-AEG ALL	
Q208=400 ;F TAGASILIIKUMINE	
Q203=+0 ;PEALISPINNA KOORD.	
Q204=10 ;2. OH. KAUGUS	
15 CALL LBL 1	Alamprogrammi 1 kutsumine kogu puurimisjoonise jaoks
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Põhiprogrammi lõpp
17 LBL 1	Alamprogrammi algus 1: kogu puurimisjoonis
18 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Lähenemine puuravarühma 1 lähtepunktile
19 CALL LBL 2	Alamprogrammi 2 kutsumine puuravarühma jaoks
20 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Lähenemine puuravarühma 2 lähtepunktile
21 CALL LBL 2	Alamprogrammi 2 kutsumine puuravarühma jaoks
22 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Lähenemine puuravarühma 3 lähtepunktile
23 CALL LBL 2	Alamprogrammi 2 kutsumine puuravarühma jaoks
24 LBL 0	Alamprogrammi 1 lõpp
25 LBL 2	Alamprogrammi 2 algus: puuravarühm
26 CYCL CALL	Puurava 1 aktiivse töötlustsükliga
27 L IX+20 R0 FMAX M99	Lähenemine avale 2, tsükli kutsumine
28 L IY+20 R0 FMAX M99	Lähenemine avale 3, tsükli kutsumine
29 L IX-20 R0 FMAX M99	Lähenemine avale 4, tsükli kutsumine
30 LBL 0	Alamprogrammi 2 lõpp
31 END PGM UP2 MM	

8

**Programmeerimine:
Q-parameetrid**

8.1 Põhimõte ja funktsioonide ülevaade

8.1 Põhimõte ja funktsioonide ülevaade

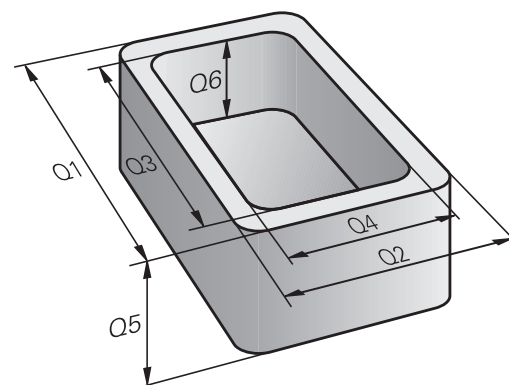
Parameetritega saate töötlusprogrammis defineerida terve detailirühma. Selleks sisestage arvväärtuste asemel järjehoidjad: Q-parameetrid.

- Q-parameetrid on näiteks
- koordinaatide väärtused
 - ettenihked
 - pöörlemiskiirused
 - tsükliandmed

Peale selle saate Q-parameetritega programmeerida kontuure, mis on määratud matemaatiliste funktsioonidega, või töötlusjärgkusid loogikatingimustega siduda. Seoses FK-programmeerimisega saate Q-parameetritega kombineerida ka neid kontuure, mis ei ole mõõdetud NC-põhiselt.

Q-parameetreid tähistavad tähed ja numbrid vahemikus 0 kuni 1999. Kasutada saab erineva toimeviisiga parameetreid, vaata järgnevat tabelit:

Tähendus	Piirkond
Vabalt kasutatavad parameetrid (juhul kui kattumised SL-tsüklitega on välistatud), üldtoimivad kõigi TNC-mälus asuvate programmide korral	Q0 kuni Q99
Parameetrid TNC erifunktsioonide jaoks	Q100 kuni Q199
Parameetrid, mida eelkõige kasutatakse tsüklite jaoks, üldtoimivad kõigi TNC-mälus asuvate programmide korral	Q200 kuni Q1199
Parameetrid, mida eelkõige kasutatakse tootjatsüklite jaoks, üldtoimivad kõigi TNC-mälus asuvate programmide korral. Võib olla vajalik seadme tootja või tarnija nõusolek	Q1200 kuni Q1399
Parameetrid, mida eelkõige kasutatakse Call-aktiivsete tootjatsüklite jaoks, üldtoimivad kõigi TNC-mälus asuvate programmide korral	Q1400 kuni Q1499
Parameetrid, mida eelkõige kasutatakse Def-aktiivsete tootjatsüklite jaoks, üldtoimivad kõigi TNC-mälus asuvate programmide korral	Q1500 kuni Q1599



Tähendus	Piirkond
Vabalt kasutatavad parameetrid, üldtoimivad kõigi TNC-mälus asuvate programmide korral	Q1600 kuni Q1999
Vabalt kasutatavad parameetrid QL , toimivad vaid lokaalselt ühe programmi sees	QL0 kuni QL499
Vabalt kasutatavad parameetrid QR , toimivad püsivalt (remanentselt), ka volukatkestuse järel	QR0 kuni QR499

Lisaks on teie käsutuses ka **QS**-parameetrid (**S** tähistab stringi), millega saate TNC-s töödelda ka tekste. Põhimõtteliselt kehtivad **QS**-parameetritele samad piirkonnad nagu Q-parameetritele (vt ülaltoodud tabelit).



Pidage meeles, et ka **QS**-parameetrite puhul on vahemik **QS100** kuni **QS199** reserveeritud sisemiste tekstide jaoks.

Lokaalsed parameetrid **QL** toimivad ainult programmisiseselt ja neid ei võeta üle programmide kutsumisel ega makrodesse.

Programmeerimisjuhised

Q-parameetreid ja arvvärtusi võib programmi sisestada segamini.

Q-parameetritele võib omistada arvvärtusi vahemikus -999 999 999 kuni +999 999 999. Sisestusvahemik on piiratud maksimaalselt 15 määrgiga, nende hulgas on kuni 9 komaeelset kohta. Sisemiselt võib TNC arvutada arvvärtusi kuni 10^{10} .

QS-parameetritel võib olla kuni 254 märki.



TNC omistab mõnele Q- ja QS-parameetrile ise alati samad andmed, nt Q-parameetrile **Q108** tegeliku tööriista raadiuse, vaata "Etteantud Q-parameetrid", Lehekülg 298.

TNC salvestab arvvärtused sisemises kahendarvuvormingus (standard IEEE 754). Selle standardiseeritud vormingu tõttu ei pruugi mõnede kümnendarvude esitamine olla 100% täpne (ümardamisvead). Arvestage seda asjaolu eriti siis, kui kasutate arvutatud Q-parameetreid siirdekäskude või positsioneerimise juures.

8.1 Põhimõte ja funktsioonide ülevaade

Q-parameetri funktsioonide kutsumine

Töötlusprogrammi sisestamisel vajutage klahvi „Q“ (arvude sisestamise ja teljevaliku väljal klahvi –/+ all). TNC kuvab siis järgmised funktsiooniklahvid:

Funktsioonirühm	Funktsiooni- klahv	Lehekülg
Matemaatilised põhifunktsioonid	PÕHI- FUNKTS.	244
Nurgafunktsioonid	NURGA- FUNKTS.	246
Funktsioonid ringjoone arvutamiseks	RINGJ. ARVUTA- MINE	247
Tingimuslikud valikud, siirded	SIIRDED	248
Muud funktsioonid	ERI- FUNKTS.	252
Valemite vahetu sisestamine	VALEM	283
Funktsioon keerukate kontuuride töötlemiseks	KONTUURI- VALEM	Vaata kasutusjuhendit Tsüklid



Kui defineerite või omistate Q-parameetrit, kuvab TNC funktsiooniklahvid Q, QL ja QR. Nende funktsiooniklahvidega valite esmalt välja soovitud parameetritüübi ja sisestate seejärel parameetrinumbri.

USB-klaviatuuri külgeühendamise korral võite klahvi Q vajutamisega avada valemi sisestamise dialoogi otse.

8.2 Detailirühmad – Q-parameetrid arväärtuste asemel

Kasutamine

Q-parameetrite funktsiooniga **FN 0: OMISTAMINE** saab Q-parameetritele omistada arväärtusi. Selleks sisestage töötlusprogrammi arväärtuse asemel Q-parameeter.

NC-näidislaused

15 FN 0: Q10=25	Omistamine
...	Q10 saab väärtuse 25
25 L X +Q10	vastab L X +25

Detailirühmade korral programmeerige näiteks tooriku tüüpimõõtmed Q-parameetritena.

Üksikute detailide töötlemiseks omistage seejärel igale parameetrile vastav arväärtus.

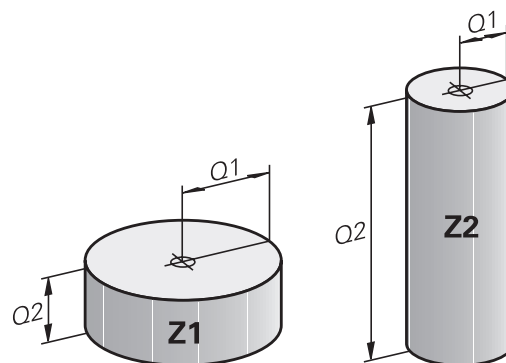
Näide: silinder Q-parameetritega

Silindri raadius: $R = Q1$

Silindri kõrgus: $H = Q2$

Silinder Z1: $Q1 = +30$
 $Q2 = +10$

Silinder Z2: $Q1 = +10$
 $Q2 = +50$



8.3 Kontuuride kirjeldamine matemaatikafunktsioonidega

8.3 Kontuuride kirjeldamine matemaatikafunktsioonidega

Kasutamine

Q-parameetritega saab töötlusprogrammis programmeerida matemaatilisi põhifunktsioone:

- ▶ Q-parameetri funktsiooni valimine: vajutage klahvi Q (arvude sisestamise väljal paremal). Funktsiooniklahvide riba kuvab Q-parameetrite funktsioonid
- ▶ Matemaatiliste põhifunktsioonide valimine: vajutage funktsiooniklahvi PÕHIFUNKT. TNC kuvab järgmised funktsiooniklahvid:

Ülevaade

Funktsioon	Funktsiooni- klahv
FN 0: OMISTAMINE nt FN 0: Q5 = +60 Väärtuse vahetu omistamine	
FN 1: LIITMINE nt FN 1: Q1 = -Q2 + -5 Kahe väärtuse liitmine ja summa omistamine	
FN 2: LAHUTAMINE nt FN 2: Q1 = -Q2 + +10 Kahe väärtuse lahutamine ja vahe omistamine	
FN 3: KORRUTAMINE nt FN 3: Q2 = -Q2 + +3 Kahe väärtuse korrutamine ja korrutise omistamine	
FN 4: JAGAMINE nt FN 4: Q4 = +8 DIV +Q2 Kahe väärtuse jagamine ja suhte omistamine Keelatud: jagamine 0-ga!	
FN 5: JUUR nt FN 5: Q20 = SQRT 4 Väärtuse ruutjuure leidmine ja omistamine Keelatud: ruutjuur negatiivsest väärtusest!	

Paremal pool märki „=" võib sisestada:

- kaks arvu
- kaks Q-parameetrit
- ühe arvu ja ühe Q-parameetri

Võrrandites võivad Q-parameetritel ja arväärtustel olla suvalised märgid.

Põhiarvutusviiside programmeerimine

Näide 1

Q

PÕHI-
FUNKTS.

FN0
X = Y

- ▶ Q-parameetri funktsiooni valimine: vajutage Q-klahvi
- ▶ Matemaatiliste põhifunktsioonide valimine: vajutage funktsiooniklahvi PÕHIFUNKT.
- ▶ Q-parameetri funktsiooni OMISTAMISE valimine: vajutage funktsiooniklahvi FN0 $X = Y$

Programmilaused TNC-s

16 FN 0: $Q5 = +10$

17 FN 3: $Q12 = +Q5 * +7$

PARAMEETRI NR TULEMUSE JAOKS?

ENT

- ▶ Sisestage **12** (Q-parameetri number) ja kinnitage klahviga ENT.

1. VÄÄRTUS VÕI PARAMEETER?

ENT

- ▶ Sisestage **10**: (omistage Q5-le arvvärtus 10) ja kinnitage klahviga ENT.

Näide 2

Q

PÕHI-
FUNKTS.

FN3
X * Y

- ▶ Q-parameetri funktsiooni valimine: vajutage Q-klahvi
- ▶ Matemaatiliste põhifunktsioonide valimine: vajutage funktsiooniklahvi PÕHIFUNKT.
- ▶ Q-parameetri funktsiooni KORRUTAMISE valimine: vajutage funktsiooniklahvi FN3 $X * Y$

PARAMEETRI NR TULEMUSE JAOKS?

ENT

- ▶ Sisestage **12** (Q-parameetri number) ja kinnitage klahviga ENT.

1. VÄÄRTUS VÕI PARAMEETER?

ENT

- ▶ Sisestage **Q5** esimese väärtusena ja kinnitage klahviga ENT.

2. VÄÄRTUS VÕI PARAMEETER?

ENT

- ▶ Sisestage **7** teise väärtusena ja kinnitage klahviga ENT.

8.4 Nurgafunktsioonid (trigonomeetria)

8.4 Nurgafunktsioonid (trigonomeetria)

Definitsioonid

Siinus: $\sin \alpha = a / c$

Koosinus: $\cos \alpha = b / c$

Tangens: $\tan \alpha = a / b = \sin \alpha / \cos \alpha$

Seejuures on

- c – täisnurga vastaskülg
- a – külg, mis vastandub nurgale α
- b – kolmas külg

Tangensist saab TNC määrata nurga:

$$\alpha = \arctan (a / b) = \arctan (\sin \alpha / \cos \alpha)$$

Näide:

$$a = 25 \text{ mm}$$

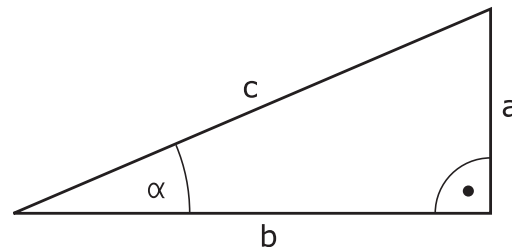
$$b = 50 \text{ mm}$$

$$\alpha = \arctan (a / b) = \arctan 0,5 = 26,57^\circ$$

Lisaks kehtib:

$$a^2 + b^2 = c^2 \text{ (kus } a^2 = a \times a \text{)}$$

$$c = \sqrt{a^2 + b^2}$$

**Nurgafunktsioonide programmeerimine**

Nurgafunktsioonid kuvatakse ekraanil, kui vajutate funktsiooniklahvi NURGAFUNKTS. TNC kuvab allpool tabelis funktsiooniklahvid.

Programmeerimine: võrrelge „Näide: põhiarvutusviiside programmeerimine“

Funktsioon	Funktsiooni- klahv
FN 6: SIINUS nt FN 6: Q20 = SIN-Q5 Siinuse arvutamine ja omistamine kraadides (°) määratud nurgast	FN6 SIN(X)
FN 7: KOOSINUS nt FN 7: Q21 = COS-Q5 Koosinuse arvutamine ja omistamine kraadides (°) määratud nurgast	D7 COS(X)
FN 8: RUUTJUUR RUUTUDE SUMMAST nt FN 8: Q10 = +5 LEN +4 Pikkuse arvutamine kahest väärtusest ja omistamine	FN8 X LEN Y
FN 13: NURK nt FN 13: Q20 = +25 ANG-Q1 Nurga leidmine funktsiooniga arctan kahe külje või nurga siinuse ja koosinuse järgi ($0 < \text{nurk} < 360^\circ$) ning omistamine	FN13 X ANG Y

8.5 Ringjoonte arvutamine

Kasutamine

Ringjoone arvutusfunktsioonide abil saab TNC ringjoone kolme või nelja punkti järgi keskpunkti ja raadiuse arvutada. Ringjoone arvutamine nelja punkti järgi on täpsem.

Rakendus: neid funktsioone võite kasutada nt siis, kui soovite programmeeritava andurifunktsiooni abil määrata puurava või ringi osa asendit ja suurust.

Funktsioon

Funktsiooni-klahv

FN 23: RINGJOONE ANDMETE määramine kolme punkti järgi
nt **FN 23: Q20 = CDATA Q30**

FN23
RINGJOON
3 PKT-IST

Ringjoone kolme punkti koordinaadipaarid tuleb salvestada parameetris Q30 ja järgmises viies parameetris – seega kuni Q35. TNC salvestab seejärel peatelje (X spindlitelje Z korral) ringjoone keskpunkti parameetris Q20, kõrvalteltje (Y spindlitelje Z korral) ringjoone keskpunkti parameetris Q21 ja ringjoone raadiuse parameetris Q22.

Funktsioon

Funktsiooni-klahv

FN 24: RINGJOONE ANDMETE määramine nelja punkti järgi
nt **FN 24: Q20 = CDATA Q30**

FN24
RINGJOON
4 PKT-IST

Ringjoone nelja punkti koordinaadipaarid tuleb salvestada parameetris Q30 ja järgmises seitsmes parameetris – seega kuni Q37.

TNC salvestab seejärel peatelje (X spindlitelje Z korral) ringjoone keskpunkti parameetris Q20, kõrvalteltje (Y spindlitelje Z korral) ringjoone keskpunkti parameetris Q21 ja ringjoone raadiuse parameetris Q22.



Pöörake tähelepanu, et **FN 23** ja **FN 24** kirjutavad koos tulemusparameetritega automaatselt üle ka kaks järgmist parameetrit.

8.6 Tingimuslaused Q-parameetritega

8.6 Tingimuslaused Q-parameetritega

Kasutamine

Tingimuslike valikute korral võrdleb TNC ühte Q-parameetrit teise Q-parameetriga või arväärtusega. Kui tingimus on täidetud, jätkab TNC töötlusprogrammi sellest LABEL-ist, mis on programmeeritud tingimuse järel (Label vaata "Alamprogrammide ja programmiosade korduste tähistamine", Lehekülg 224). Kui tingimus ei ole täidetud, täidab TNC järgmise lause.

Kui soovite kutsuda mõnda muud programmi alamprogrammina, siis peate label-i järel programmeerima programmi kutsumise kasutades **PGM CALL**.

Tingimatud siirded

Tingimatud siirded on siirded, mille tingimus on alati (tingimusteta) täidetud, nt

FN 9: IF+10 EQU+10 GOTO LBL1

Tingimuslike valikute programmeerimine

Tingimuslikud valikud kuvatakse ekraanile funktsiooniklahvi SIIRDED vajutamisel. TNC kuvab järgmised funktsiooniklahvid:

Funktsioon	Funktsiooni- klahv
FN 9: KUI VÕRDUB, SIIRE nt FN 9: IF +Q1 EQU +Q3 GOTO LBL "UPCAN25" Kui kaks väärtust või parameetrit on võrdsed, siire antud märgisele	
FN 10: KUI EI VÕRDU, SIIRE nt FN 10: IF +10 NE -Q5 GOTO LBL 10 Kui kaks väärtust või parameetrit ei ole võrdsed, siire antud märgisele	
FN 11: KUI SUUREM, SIIRE nt FN 11: IF+Q1 GT+10 GOTO LBL 5 Kui esimene väärtus või parameeter on suurem teisest, siire antud märgisele	
FN 12: KUI VÄIKSEM, SIIRE nt FN 12: IF+Q5 LT+0 GOTO LBL "ANYNAME" Kui esimene väärtus või parameeter on väiksem teisest, siire antud märgisele	

Kasutatud lühendid ja mõisted

IF	(ingl.):	Kui
EQU	(ingl. equal):	Võrdne
NE	(ingl. not equal):	Pole võrdne
GT	(ingl. greater than):	Suurem kui
LT	(ingl. less than):	Väiksem kui
GOTO	(ingl. go to):	Mine

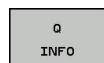
8.7 Q-parameetrite kontrollimine ja muutmine

8.7 Q-parameetrite kontrollimine ja muutmine

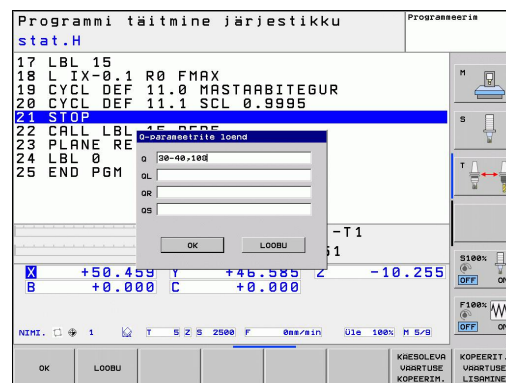
Juhised

Võite Q-parameetreid kõigis režiimides (st programmide koostamisel, testimisel ja täitmisel) kontrollida ja ka muuta.

- ▶ Vajaduse korral katkestage programmikäik (nt vajutage välist STOPP-klahvi ja funktsiooniklahvi SISEMINE STOPP) või peatage programmitest



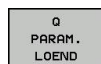
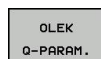
- ▶ Q-parameetri funktsioonide kutsumine: vajutage funktsiooniklahvi Q INFO või klahvi Q
- ▶ TNC kuvab kõik parameetrid ja nende praegused väärtused. Valige nooleklahvidega või klahviga GOTO soovitud parameeter.
- ▶ Kui soovite väärtust muuta, vajutage funktsiooniklahvi PRAEGUSE VÄLJA REDIGEERIMINE, sisestage uus väärtus ja kinnitage klahviga ENT
- ▶ Kui te väärtust muuta ei soovi, siis vajutage funktsiooniklahvi PRAEGUNE VÄÄRTUS või lõpetage dialoog klahviga END



TNC kasutatud parameetrid koos kommentaaridega. Kui te soovite kontrollida või muuta lokaalseid, üldiseid või stringi parameetreid, vajutage funktsiooniklahvi PARAMEETRITE KUVAMINE Q QL QR QS. TNC kuvab siis vastava parameetritüübi. Kehtivad ka eelnevalt kirjeldatud funktsioonid.

Režiimides Käsitsi, Seaderatas, Üksiklause, Lausejada ja Programmitest võite lasta Q-parameetreid kuvada ka täiendavas olekunäidus.

- Vajaduse korral katkestage programmikäik (nt vajutage välist STOPP-klahvi ja funktsiooniklahvi SISEMINE STOPP) või peatage programmitest



- Funktsiooniklahvi rea kutsumine ekraanijaotuse jaoks
- Valige täiendava olekunäiduga ekraanikuva: TNC kuvab ekraani paremal poolel olekuvormi
Ülevaade
- Valige funktsiooniklahv OLEK Q-PARAM
- Valige funktsiooniklahv Q-PARAMEETRITE LOEND
- TNC avab esiletõstuakna, kuhu saate sisestada soovitud ala Q-parameetri või stringiparameetri kuvamiseks. Mitme Q-parameetri korral kasutage komasid (nt Q 1,2,3,4). Kuvamisalad määrake sidekriipsu sisestamisega (nt Q 10-14)

8.8 Lisafunktsioonid

8.8 Lisafunktsioonid

Ülevaade

Lisafunktsioonid ilmuvad ekraanile, kui vajutate funktsiooniklahvi ERIFUNKT. TNC kuvab järgmised funktsiooniklahvid:

Funktsioon	Funktsiooni- klahv	Lehekülg
FN 14:ERROR Veateadete väljastamine		253
FN16: F-PRINT Tekstide või Q-parameetrite väärtuste vormindatud väljastamine		257
FN 18:SYS-DATUM READ Süsteemiantmete lugemine		261
FN 19: PLC väärtuste edastamine PLC-sse		270
FN 20: WAIT FOR (OODAKE) NC ja PLC sünkroniseerimine		270
FN 29: PLC kuni kaheksa väärtuse edastamine PLC-sse		272
FN 37:EXPORT lokaalsete Q-parameetrite või QS-parameetrite eksportimine kutsuvasse programmi		272
FN26:TABOPEN (TABELI AVAMINE) Vabalt defineeritava tabeli avamine		349
FN 27:TABWRITE Vabalt defineeritavasse tabelisse kirjutamine		350
FN 28:TABREAD Vabalt defineeritavast tabelist lugemine		351

FN 14: ERROR: Veateadete väljastamine

Funktsiooniga **FN 14: ERROR** saab programmjuhtimisega väljastada teateid, mis on seadme tootja või firma HEIDENHAIN poolt ette antud: kui TNC jõuab programmi käigus või programmitestis lauseni, kus on **FN 14**, siis ta katkestab ja väljastab teate. Seejärel peate programmi uuesti käivitama. Veanumbrid: vt allpooltoodud tabelit.

Veanumbrite piirkond	Standarddialoog
0 ... 999	Seadmest sõltuv dialoog
1000 ... 1199	Sisemised veateated (vt tabelit paremal)

NC-näidislause

TNC peab väljastama teate, mis on salvestatud veanumbri 254 all

180 FN 14: ERROR = 254

Firma HEIDENHAIN poolt eelnevalt sisestatud veateade

Veanumber	Tekst
1000	Spindel?
1001	Tööriistatelg puudub
1002	Tööriista raadius liiga väike
1003	Tööriista raadius liiga suur
1004	Vahemik ületatud
1005	Lähteasend vale
1006	PÖÖRAMINE keelatud
1007	MASTAABITEGUR keelatud
1008	PEEGELDAMINE keelatud
1009	Nihutamine keelatud
1010	Ettenihe puudub
1011	Sisestatud väärtus vale
1012	Märk vale
1013	Nurk keelatud
1014	Mõõtepunkt kättesaamatu
1015	Liiga palju punkte
1016	Sisestuskirje vastuoluline
1017	CYCL puudulik
1018	Tasand valesi defineeritud
1019	Vale telg programmeeritud
1020	Vale pöörete arv
1021	Raadiuse korrektuur defineerimata
1022	Ümardus defineerimata
1023	Ümardusraadius liiga suur
1024	Defineerimata programmistart
1025	Liiga suur pesastamise tase

8.8 Lisafunktsioonid

Veanumber	Tekst
1026	Nurga referents puudub
1027	Töötlustsüklit pole defineeritud
1028	Soone laius liiga väike
1029	Tasku liiga väike
1030	Q202 defineerimata
1031	Q205 defineerimata
1032	Q218 peab olema suurem Q219-st
1033	CYCL 210 keelatud
1034	CYCL 211 keelatud
1035	Q220 liiga suur
1036	Q222 peab olema suurem Q223-st
1037	Q244 peab olema suurem 0-st
1038	Sisestage Q245, mis ei võrdu Q246
1039	Sisestada nurk < 360°
1040	Q223 peab olema suurem Q222-st
1041	Q214: 0 ei ole lubatud
1042	Nihkesuund pole defineeritud
1043	Pole aktiivset nullpunktitabelit
1044	Asendiviga: 1. telje keskkoh
1045	Asendiviga: 2. telje keskkoh
1046	Ava liiga väike
1047	Ava liiga suur
1048	Tapp liiga väike
1049	Tapp liiga suur
1050	Tasku liiga väike: järeltööt. 1.telg
1051	Tasku liiga väike: järeltööt. 2.telg
1052	Tasku liiga suur: praak 1.telg
1053	Tasku liiga suur: praak 2.telg
1054	Tapp liiga väike: praak 1.telg
1055	Tapp liiga väike: praak 2.telg
1056	Tapp liiga suur: järeltööt. 1.telg
1057	Tapp liiga suur: järeltööt. 2.telg
1058	TCHPROBE 425: pikkus üle maksimumi
1059	TCHPROBE 425: pikkus alla miinimumi
1060	TCHPROBE 426: pikkus üle maksimumi
1061	TCHPROBE 426: pikkus alla miinimumi
1062	TCHPROBE 430: läbim. liiga suur
1063	TCHPROBE 430: läbim. liiga väike
1064	Mõõtetelg defineerimata
1065	Tööriista purunemislävi ületatud.

Veanumber	Tekst
1066	Sisestage Q247 0-st erinevana
1067	Sisestage Q247 suuremana kui 5
1068	Nullpunktitabel?
1069	Sisestage freesimisviis Q351 0-st erinevana
1070	Vähendage keerme sügavust
1071	Kalibreerige
1072	Tolerants ületatud
1073	Programmi jätkamine aktiivne
1074	SUUNAMINE keelatud
1075	3DPÖÖR keelatud
1076	3DPÖÖR aktiveerimine
1077	Negatiivse sügavuse sisestamine
1078	Q303 mõõtettsükklis defineerimata!
1079	Tööriistatlg keelatud
1080	Arvutatud väärtused valed
1081	Mõõtepunktid vastuolulised
1082	Ohutu kõrgus valesti sisestatud
1083	Süvistustüüp vastuoluline
1084	Töötlustsükkel keelatud
1085	Rida on kirjutuskaitstud
1086	Töötlusvaru suurem kui sügavus
1087	Tipunurka pole defineeritud
1088	Andmed vastuolulised
1089	Soone asend 0 keelatud
1090	Sisestage süvistus 0-st erinevana
1091	Q399 ümberlülitamine keelatud
1092	Tööriist pole defineeritud
1093	Tööriistanumber keelatud
1094	Tööriista nimetus keelatud
1095	Tarkvara val.võim. pole aktiiv.
1096	Kinemaat. taastam. pole võimalik
1097	Funktsioon ei ole lubatud
1098	Tooriku mõõddud vastuolulised
1099	Mõõteasend keelatud
1100	Kinemaatika kasutamine võimatu
1101	Mõõteasend pole liik.-vahemikus
1102	Eelseadete tasakaalust. võimatu
1103	Tööriista raadius liiga suur
1104	Süvistusviis pole võimalik
1105	Süvistusnurk valesti defineeritud

8 Programmeerimine: Q-parameetrid

8.8 Lisafunktsioonid

Veanumber	Tekst
1106	Ava nurk pole defineeritud
1107	Soone laius liiga suur
1108	Mastaabitegurid pole võrdsed
1109	Tööriistaandmed vastuolulised

FN 16: F-PRINT: Tekstide ja Q-parameetrite väärtuste vormindatuna väljastamine



FN 16-ga saab ka NC-programmist kuvariekraanile suvalisi teateid väljastada. Need teated kuvab TNC esiletõstetud aknas.

Funktsiooniga **FN 16: F-PRINT** võite väljastada Q-parameetrite väärtusi ja tekste vormindatuna. Väärtuste väljastamisel salvestab TNC andmed failis, mille te **FN 16**-lauses defineerite.

Vormindatud teksti ja Q-parameetrite väärtuste väljastamiseks looge TNC tekstiredaktoriga tekstifail, milles määrate kindlaks formaadid ja väljastatavad Q-parameetrid.

Näide tekstifaili kohta, mis määrab väljastusformaadi:

“TÖÖRATTA RASKUSPUNKTI MÕÕTEPROTOKOLL“;

“KUUPÄEV: %2d-%2d-%4d“,DAY,MONTH,YEAR4;

“KELLAAEG: %2d:%2d:%2d“,HOUR,MIN,SEC;

“MÕÕTEVÄÄRTUSTE ARV: = 1“;

“X1 = %9.3LF“, Q31;

“Y1 = %9.3LF“, Q32;

“Z1 = %9.3LF“, Q33;

Tekstifailide loomiseks kasutage järgmisi vormindamisfunktsioone:

Erimärgid	Funktsioon
“.....“	Teksti ja muutujate väljastusformaadi määramine ülaltoodud jutumärkide vahel
%9.3LF	Formaadi määramine Q-parameetritele: kokku 9 kohta (sh kümnendkoma), sh 3 kohta pärast koma, pikk, ujukoma (kümnendarv)
%S	Formaat tekstmuutujate jaoks
%d	Täisarvu vorming
,	Eraldusmärgid väljastusformaadi ja parameetri vahel
;	Lause lõpumärk, lõpetab rea
\n	Reavahetus

8.8 Lisafunktsioonid

Erinevate andmete väljastamiseks protokollifaili on olemas järgmised funktsioonid:

Võtmesõna	Funktsioon
CALL_PATH	Väljastab NC-programmi tee nime, millel asub FN16-funktsioon. Näide: "Mõõteprogramm: %S", CALL_PATH (VALI_TEE);
M_CLOSE (M_SULE)	Suleb faili, millesse kirjutate FN16-ga. Näide: M_CLOSE (M_SULE)
M_APPEND	Lisab protokollile uuel väljastamisel olemasolevale protokollile. Näide: M_APPEND;
M_APPEND_MAX	Lisab protokollile uuel väljastamisel olemasolevale protokollile kuni faili maksimaalse suuruse ületamiseni. Näide: M_APPEND_MAX1024;
M_TRUNCATE	kirjutab protokollile uuel väljastamisel üle. Näide: M_TRUNCATE;
L_ENGLISH (L_INGLISE)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "inglise" korral
L_GERMAN (L_SAKSA)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "saksa" korral
L_CZECH (L_TŠEHHI)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "tšehhi" korral
L_FRENCH (L_PRANTSUSE)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "prantsuse" korral
L_ITALIAN (L_ITAALIA)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "itaalia" korral
L_SPANISH (L_HISPAANIA)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "hispaania" korral
L_SWEDISH (L_ROOTSI)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "rootsi" korral
L_DANISH (L_TAANI)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "taani" korral
L_FINNISH (L_SOOME)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "soome" korral
L_DUTCH (L_HOLLANDI)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele „hollandi” korral
L_POLISH (L_POOLA)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele „poola” korral
L_PORTUGUE (L_PORTUGALI)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "portugali" korral
L_HUNGARIA (L_UNGARI)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele „ungari” korral
L_SLOVENIAN (L_SLOVEENIA)	Teksti väljastamine ainult dialoogikeele "sloveeni" korral
L_ALL (L_KÕIK)	Teksti väljastamine dialoogikeelest sõltumata

Võtmesõna	Funktsioon
HOUR (TUND)	Reaalaja tundide näit
MIN	Reaalaja minutite näit
SEC (SEK)	Reaalaja sekundite näit
DAY (PÄEV)	Reaalaja päev
MONTH (KUU)	Reaalaja kuu arvuna
STR_MONTH (STR_KUU)	Reaalaja kuu stringilühendina
YEAR2 (AASTA2)	Reaalaja aasta kahekohalisena
YEAR4 (AASTA4)	Reaalaja aasta neljakohalisena

Töötlusprogrammis programmeerige FN 16: F-PRINT, et aktiveerida väljastamine:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/ TNC:\PROT1.TXT

TNC loob siis faili PROT1.TXT:

TÖÖRATTA RASKUSPUNKTI MÕÕTEPROTOKOLL

KUUPÄEV: 27:11:2001

KELLAAEG: 8:56:34

MÕÕTEVÄÄRTUSTE ARV: = 1

X1 = 149,360

Y1 = 25,509

Z1 = 37,000



Kui anda programmis mitu korda välja ühe ja sama faili, siis paneb TNC kõik tekstid sihtfailis olemasolevate väljaantud tekstide taha.

Kui kasutada funktsiooni FN 16 -programmis mitu korda, salvestab TNC kõik tekstid faili, mille määrasite funktsioonis FN 16. Faili väljastamine toimub vaid siis, kui TNC loeb lause **END PGM**, kui vajutate klahvi NC-stopp või sulete faili käsuga **M_CLOSE**.

Programmeerige FN 16-lauses formaadifail ja protokollifail vastavate laienditega.

Kui protokollifailile anda tee nimeks ainult failinimi, siis salvestab TNC protokollifaili kausta, milles on NC-programm koos FN 16-funktsiooniga.

Kasutaja parameetrites **fn16DefaultPath** ja **fn16DefaultPathSim** (programmitest) võite määrata standardtee protokollifailide väljastamiseks.

8.8 Lisafunktsioonid

Teadete väljastamine ekraanile

Funktsiooni **FN 16** saate kasutada ka suvaliste teadete väljastamiseks NC-programmist TNC kuvariekraanil esiletõstetud aknas. See võimaldab lihtsal moel kuvada suvalises kohas programmis ka pikemaid tekste nii, et seadme operaator nendele tähelepanu pööraks. Väljastada saab ka Q-parameetrite sisu, juhul kui protokollikirjelduse fail sisaldab vastavaid juhiseid.

Et kuvada teadet TNC kuvariekraanil, peate protokollifaili nimeks sisestama lihtsalt **SCREEN**:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCREEN:

Kui teates on rohkem ridu kui esiletõstetud aknas näha, saate neid selles aknas nooleklahvidega sirvida.

Esiletõstetud akna sulgemiseks vajutage klahvi CE. Akna sulgemiseks programmi abil programmeerige järgmine NC-lause:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCLR:



Protokollikirjelduse faili korral kehtivad kõik eeltoodud tingimused.

Kui anda programmis mitu korda välja ühe ja sama faili, siis paneb TNC kõik tekstid sihtfailis olemasolevate väljaantud tekstide taha.

Teadete väljastamine välisseadmesse

Te võite kasutada ka funktsiooni **FN 16**, et salvestada **FN 16**-ga NC-programmi loodud andmeid välisseadmes. Selleks saate kasutada kaht võimalust:

Sihttee nime täielik sisestamine **FN 16**-funktsioonis:

96 FN 16: F-PRINT TNC:\MSK\MSK1.A / PC325:\LOG\PRO1.TXT



Protokollikirjelduse faili korral kehtivad kõik eeltoodud tingimused.

Kui anda programmis mitu korda välja ühe ja sama faili, siis paneb TNC kõik tekstid sihtfailis olemasolevate väljaantud tekstide taha.

FN 18: SYS-DATUM READ: süsteemiandmete lugemine

Funktsiooniga **FN 18: SYS-DATUM READ** saab lugeda süsteemiandmeid ja salvestada need Q-parameetritesse. Süsteemikuupäeva valik toimub rühmanumbri (ID-nr), numbri ja vajadusel indeksi abil.

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
Programmiinfo, 10	3	-	Aktiivse töötlustsükli number
	103	Q-parameetri number	NC-tsüklite siseselt oluline; päringuks, kas IDX-i all antud Q-parameeter on vastavas CYCLE DEF-is üksikasjalikult antud.
Süsteemi siirdeaadressid, 13	1	-	Märgis, milleni M2/M30 korral siirdutakse, selle asemel et praegune programm lõpetada, väärtus = 0: M2/M30 toimib normaalselt
	2	-	Märgis FN14 korral: ERROR koos reaktsiooniga NC-CANCEL korral siirdutakse, selle asemel et programm veaga katkestada. FN14-käsus programmeeritud veanumbrit saab lugeda ID992 NR14 alt. Väärtus = 0: FN14 toimib normaalselt.
	3	-	Märgis, milleni sisemise teenindusvea (SQL, PLC, CFG) korral siirdutakse, selle asemel et programm veaga katkestada. Väärtus = 0: serveri viga toimib normaalselt.
Seadme olek, 20	1	-	Aktiivse tööriista number
	2	-	Ettevalmistatud tööriista number
	3	-	Aktiivne tööriistatelg 0=X, 1=Y, 2=Z, 6=U, 7=V, 8=W
	4	-	Spindli programmeeritud pöörlemiskiirus
	5	-	Aktiivne spindli olek: -1=defineerimata, 0=M3 aktiivne, 1=M4 aktiivne, 2=M5 pärast M3-e, 3=M5 pärast M4-a
	7	-	Ajamiaste
	8	-	Jahutusvedeliku olek: 0=väljas, 1=sees
	9	-	Aktiivne ettenihke
	10	-	Ettevalmistatud tööriista indeks
	11	-	Aktiivse tööriista indeks
	1	-	Kanalinumber
Kanaliandmed, 25	1	-	

8.8 Lisafunktsioonid

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
Tsükli parameeter, 30	1	-	Aktiivse töötlustsükli ohutu kaugus
	2	-	Aktiivse töötlustsükli puurimis-/ freesimissügavus
	3	-	Aktiivse töötlustsükli süvistussügavus
	4	-	Aktiivse töötlustsükli süvistamise ettenihe
	5	-	Tsükli Täisnurktasku esimene küljepikkus
	6	-	Tsükli Täisnurktasku teine küljepikkus
	7	-	Tsükli Soon esimene küljepikkus
	8	-	Tsükli Soon teine küljepikkus
	9	-	Tsükli Ümartasku raadius
	10	-	Aktiivse töötlustsükli freesimise ettenihe
	11	-	Aktiivse töötlustsükli pöörlemissuund
	12	-	Aktiivse töötlustsükli viivitusaeg
	13	-	Tsükli 17, 18 keermesamm
	14	-	Aktiivse töötlustsükli peentöötlusvaru
	15	-	Aktiivse töötlustsükli kammlõikamise nurk
Modaalne olek, 35	21	-	Mõõtmisnurk
	22	-	Mõõtmistee
	23	-	Mõõtmise ettenihe
Andmed SQL-tabelite kohta, 40	1	-	Mõõtmise: 0 = absoluutne (G90) 1 = inkrementaalne (G91)
			Tulemuskood viimase SQL-käsu kohta
Tööriistatabeli 50 andmed	1	Tööriista nr	Tööriista pikkus
	2	Tööriista nr	Tööriistaraadius
	3	Tööriista nr	Tööriista raadius R2
	4	Tööriista nr	Tööriista pikkuse varu DL
	5	Tööriista nr	Tööriista raadiuse varu DR
	6	Tööriista nr	Tööriista raadiuse varu DR2
	7	Tööriista nr	Tööriist blokeeritud (0 või 1)
	8	Tööriista nr	Asendustööriista number

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
	9	Tööriista nr	Maksimaalne seisuaeg TIME1
	10	Tööriista nr	Maksimaalne seisuaeg TIME2
	11	Tööriista nr	Tegelik seisuaeg CUR. TIME
	12	Tööriista nr	PLC-olek
	13	Tööriista nr	Maksimaalne löiketerapikkus LCUTS
	14	Tööriista nr	Maksimaalne süvistusnurk ANGLE
	15	Tööriista nr	TT: Löiketerade arv CUT
	16	Tööriista nr	TT: Pikkuse kulumise tolerants LTOL
	17	Tööriista nr	TT: Raadiuse kulumise tolerants RTOL
	18	Tööriista nr	TT: Pöörlemissuund DIRECT (0=positiivne/-1=negatiivne)
	19	Tööriista nr	TT: Tasandi nihe R-OFFS
	20	Tööriista nr	TT: Pikkuse nihe L-OFFS
	21	Tööriista nr	TT: Pikkuse purunemistolerants LBREAK
	22	Tööriista nr	TT: Raadiuse purunemistolerants RBREAK
	23	Tööriista nr	PLC-väärtus
	24	Tööriista nr	Anduri keskme nihe peateljel CAL-OF1
	25	Tööriista nr	Anduri keskme nihe kõrvaltjel CAL-OF2
	26	Tööriista nr	Spindli nurk kalibreerimisel CALL-ANG
	27	Tööriista nr	Tööriistatüüp kohatabeli jaoks
	28	Tööriista nr	Maksimaalne pöörlemissagedus NMAX
Kohatabeli 51 andmed	1	Kohanr.	Tööriistanumber
	2	Kohanr.	Eritööriist: 0=ei, 1=jah
	3	Kohanr.	Püsikoht: 0=ei, 1=jah
	4	Kohanr.	blokeeritud koht: 0=ei, 1=jah
	5	Kohanr.	PLC-olek
Tööriista kohanumber kohatabelis, 52	1	Tööriista nr	Kohanumber
	2	Tööriista nr	Tööriista magasininumber

8 Programmeerimine: Q-parameetrid

8.8 Lisafunktsioonid

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
Vahetult pärast TOOL CALL-i programmeeritud väärtused, 60	1	-	Tööriista number T
	2	-	Aktiivne tööriistatelg 0 = X 6 = U 1 = Y 7 = V 2 = Z 8 = W
	3	-	Spindli pöörlemissagedus S
	4	-	Tööriista pikkuse varu DL
	5	-	Tööriista raadiuse varu DR
	6	-	Automaatne TOOL CALL 0 = jah, 1 = ei
	7	-	Tööriista raadiuse varu DR2
	8	-	Tööriista indeks
	9	-	Aktiivne ettenihe
Vahetult pärast TOOL DEF-i programmeeritud väärtused, 61	1	-	Tööriista number T
	2	-	Pikkus
	3	-	Raadius
	4	-	Indeks
	5	-	Tööriista andmed programmeeritud TOOL DEF-is 1 = jah, 0 = ei
Aktiivne tööriistakorrekatuur, 200	1	1 = ilma töötlusvaruta 2 = töötlusvaruga 3 = töötlusvaruga ja töötlusvaruga TOOL CALL-ist	Aktiivne raadius
	2	1 = ilma töötlusvaruta 2 = töötlusvaruga 3 = töötlusvaruga ja töötlusvaruga TOOL CALL-ist	Aktiivne pikkus
	3	1 = ilma töötlusvaruta 2 = töötlusvaruga 3 = töötlusvaruga ja töötlusvaruga TOOL CALL-ist	Ümardusraadius R2

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
Aktiivsed teisendused, 210	1	-	Põhipööramise käsirežiim
	2	-	Programmeeritud pööramine tsükliga 10
	3	-	Aktiivne peegeltelg
			0: peegeldamine ei ole aktiivne
			+1: X-telg peegeldatud
			+2: Y-telg peegeldatud
			+4: Y-telg peegeldatud
			+64: U-telg peegeldatud
			+128: V-telg peegeldatud
			+256: W-telg peegeldatud
			Kombinatsioonid = üksiktelgede summa
	4	1	X-telje aktiivne mastaabitegur
	4	2	Y-telje aktiivne mastaabitegur
	4	3	Z-telje aktiivne mastaabitegur
	4	7	U-telje aktiivne mastaabitegur
	4	8	V-telje aktiivne mastaabitegur
	4	9	W-telje aktiivne mastaabitegur
	5	1	A-telje 3D-PÖÖRAMINE
	5	2	B-telje 3D-PÖÖRAMINE
	5	3	C-telje 3D-PÖÖRAMINE
	6	-	Töötlustasandi kallutamine aktiivne/ mitteaktiivne (-1/0) programmikäigu töörežiimis
	7	-	Töötlustasandi kallutamine aktiivne/ mitteaktiivne (-1/0) käsitsi töörežiimis
Aktiivne nullpunkti nihutamine, 220	2	1	X-telg
		2	Y-telg
		3	Z-telg
		4	A-telg
		5	B-telg
		6	C-telg
		7	U-telg
		8	V-telg
		9	W-telg

8 Programmeerimine: Q-parameetrid

8.8 Lisafunktsioonid

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
Liikumispiirkond, 230	2	1 kuni 9	Negatiivne tarkvara-piirlüliti, telg 1 kuni 9
	3	1 kuni 9	Positiivne tarkvara-piirlüliti, telg 1 kuni 9
	5	-	Tarkvara-lõpplüliti sees või väljas: 0 = sees, 1 = väljas
Etteantud asend REF-süsteemis, 240	1	1	X-telg
		2	Y-telg
		3	Z-telg
		4	A-telg
		5	B-telg
		6	C-telg
		7	U-telg
		8	V-telg
		9	W-telg
Tegelik asend aktiivses koordinaatsüsteemis, 270	1	1	X-telg
		2	Y-telg
		3	Z-telg
		4	A-telg
		5	B-telg
		6	C-telg
		7	U-telg
		8	V-telg
		9	W-telg

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
Lülitusega kontaktandur TS, 350	50	1	Kontaktanduri tüüp
		2	Kontaktanduri tabeli rida
	51	-	Aktiivne pikkus
	52	1	Aktiivne kera raadius
		2	Ümardusraadius
	53	1	Keskme nihe (peateljel)
		2	Keskme nihe (kõrvalteljel)
	54	-	Spindli orienteerimise nurk kraadides (keskme nihe)
	55	1	Kiirkäik
		2	Mõõteettenihe
	56	1	Maksimaalne mõõtetee
		2	Ohutu kaugus
	57	1	Spindli orientatsioon võimalik: 0=ei, 1=jah
		2	Spindli orientatsiooni nurk
Lauakontaktandur TT	70	1	Kontaktanduri tüüp
		2	Kontaktanduri tabeli rida
	71	1	Peatelje keskpunkt (REF-süsteem)
		2	Kõrvaltelje keskpunkt (REF-süsteem)
		3	Tööriistatelje keskpunkt (REF-süsteem)
	72	-	Aluse raadius
	75	1	Kiirkäik
		2	Mõõteettenihe seisva spindli korral
		3	Mõõteettenihe pöörleva spindli korral
	76	1	Maksimaalne mõõtetee
		2	Pikkuse mõõtmise ohutu kaugus
		3	Raadiuse mõõtmise ohutu kaugus
	77	-	Spindli pöörlemissagedus
	78	-	Mõõtesuund

8.8 Lisafunktsioonid

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
Võrdluspunkt kontaktanduri tsüklist, 360	1	1 kuni 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Viimane võrdluspunkt käsitsi kontaktanduri tsüklist või viimane mõõtepunkt tsüklist 0 ilma anduri pikkuse korrektureita, ent anduri raadiuse korrektureiga (detaili koordinaatsüsteem)
	2	1 kuni 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Viimane võrdluspunkt käsitsi kontaktanduri tsüklist või viimane mõõtepunkt tsüklist 0 ilma anduri pikkuse ja raadiuse korrektureita (seadme koordinaatsüsteem)
	3	1 kuni 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Mõõtetulemus kontaktanduri tsüklitest 0 ja 1 ilma anduri raadiuse ja pikkuse korrektureita
	4	1 kuni 9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)	Viimane võrdluspunkt käsitsi kontaktanduri tsüklist või viimane mõõtepunkt tsüklist 0 ilma anduri pikkuse ja raadiuse korrektureita (detaili koordinaatsüsteem)
	10	-	Spindli orienteerimine
Väärtus aktiivsest nullpunktitabelist aktiivses koordinaatsüsteemis, 500	Rida	Veerg	Väärtuste lugemine
Põhiteisendus, 507	Rida	1 kuni 6 (X, Y, Z, SPA, SPB, SPC)	Eelseade põhiteisenduse lugemine
Telje nihe, 508	Rida	1 kuni 9 (X_OFFS, Y_OFFS, Z_OFFS, A_OFFS, B_OFFS, C_OFFS, U_OFFS, V_OFFS, W_OFFS)	Eelseade teljenihke lugemine
Aktiivne eelseade, 530	1	-	Aktiivse eelseade numbri lugemine
Praeguse tööriista andmete lugemine, 950	1	-	Tööriista pikkus L
	2	-	Tööriista raadius R
	3	-	Tööriista raadius R2
	4	-	Tööriista pikkuse varu DL
	5	-	Tööriista raadiuse varu DR
	6	-	Tööriista raadiuse varu DR2
	7	-	Tööriist lukus TL 0 = lukustamata, 1 = lukustatud
	8	-	Asendustööriista RT number
	9	-	Maksimaalne seisuaeg TIME1
	10	-	Maksimaalne seisuaeg TIME2
	11	-	Tegelik seisuaeg CUR. TIME
	12	-	PLC-olek

Rühmanimi, ID-nr.	Number	Indeks	Tähendus
	13	-	Maksimaalne lõikepikkus LCUTS
	14	-	Maksimaalne süvistusnurk ANGLE
	15	-	TT: Lõiketerade arv CUT
	16	-	TT: Pikkuse kulumise tolerants LTOL
	17	-	TT: Raadiuse kulumise tolerants RTOL
	18	-	TT: pöörlemissuund DIRECT 0 = positiivne, -1 = negatiivne
	19	-	TT: Tasandi nihe R-OFFS
	20	-	TT: Pikkuse nihe L-OFFS
	21	-	TT: Pikkuse purunemistolerants LBREAK
	22	-	TT: Raadiuse purunemistolerants RBREAK
	23	-	PLC-väärtus
	24	-	Tööriista tüüp TYP 0 = frees, 21 = kontaktandur
	27	-	Kontaktanduri tabeli vastav rida
	32	-	Tipunurk
	34	-	Lift off
Kontaktanduri tsüklid, 990	1	-	Lähenemisviis: 0 = standardne 1 = toimiv raadius, ohutu kaugus null
	2	-	0 = anduri kontroll väljas 1 = anduri kontroll sees
	4	-	0 = andur ei kaldu kõrvale 1 = andur kaldub kõrvale
Täitmisolek, 992	10	-	Jätkamiskoha valimine aktiivne 1 = jah, 0 = ei
	11	-	Otsingufaas
	14	-	Viimase FN14-vea number
	16	-	Ehtne täitmine aktiivne 1 = täitmine, 2 = simulatsioon

Näide: Z-telje aktiivse mastaabiteguri omistamine Q25-le

55 FN 18: SYSREAD Q25 = ID210 NR4 IDX3

8.8 Lisafunktsioonid

FN 19: PLC: väärtuste ülekanne PLC-sse

Funktsiooniga **FN 19: PLC**, saab PLC-sse üle kanda kuni kaks arvvaartust või Q-parameetrit.

Sammulaiused ja ühikud: 0,1 µm või 0,0001°

Näide: arvvaartuse 10 (vastab 1µm või 0,001°) ülekanne PLC-sse

56 FN 19: PLC=+10/+Q3

FN 20: WAIT FOR: NC ja PLC sünkroonimine



Seda funktsiooni võite kasutada ainult seadme tootja nõusolekul!

Funktsiooniga **FN 20: WAIT FOR** saate programmi töö ajal teostada NC ja PLC sünkroonimist. NC peatab täitmise, kuni täidetud on tingimus, mille programmeerisite FN 20: WAIT FOR-lauses. TNC saab seejuures kontrollida järgmisi PLC-operande:

PLC-operand	Lühend	Aadressivahemik
Marker	M	0 kuni 4999
Sisend	I	0 kuni 31, 128 kuni 152 64 kuni 126 (esimene PL 401 B) 192 kuni 254 (teine PL 401 B)
Väljund	O	0 kuni 30 32 kuni 62 (esimene PL 401 B) 64 kuni 94 (teine PL 401 B)
Arvesti	C	48 kuni 79
Taimer	T	0 kuni 95
Bait	B	0 kuni 4095
Sõna	W	0 kuni 2047
Topeltsõna	D	2048 kuni 4095

TNC 620-I on PLC ja NC vahelise side jaoks laiendatud liides. Tegemist on uue sümbolse rakendusprogrammeerija liidesega Application Programmer Interface (API). Senine harjumuspärane PLC-NC-liides eksisteerib paralleelselt edasi ja seda võib valiku korral kasutada. Seda, kas kasutusel on uus või vana TNC-API, määrab seadmetootja. Sisestage stringina sümbolse operandi nimi, et oodata sümbolse operandi defineeritud olekut.

FN 20-lauses on lubatud järgmised tingimused:

Tingimus	Lühend
võrdne	==
väiksem kui	<
suurem kui	>
Väiksem või võrdne	<=
Suurem või võrdne	>=

Lisaks sellele saab kasutada funktsiooni **FN20: WAIT FOR SYNC**. Kasutage käsku **WAIT FOR SYNC** alati siis, kui nt loete **FN18** kaudu süsteemiandmeid, mis nõuavad sünkroniseerimist reaajajaga. TNC hoiab siis eelarvestust kinni ja teostab järgmise NC-lause alles siis, kui ka NC-programm on tõesti selle lauseni jõudnud.

Näide: Programmi peatamine, kuni PLC seab markeri 4095 1-le

```
32 FN 20: WAIT FOR M4095==1
```

Näide: programmikäigu peatamine, kuni PLC seab sümbolse operandi 1-le

```
32 FN 20: APISPIN[0].NN_SPICONTROLINPOS==1
```

Näide: sisemise eelarvestuse kinnihoidmine, tegeliku positsiooni lugemine X-teljelt

```
32 FN 20: WAIT FOR SYNC
```

```
33 FN 18: SYSREAD Q1 = ID270 NR1 IDX1
```

8.8 Lisafunktsioonid

FN 29: PLC: väärtuste ülekanne PLC-sse

Funktsiooniga FN 29: PLC saab PLC-sse üle kanda kuni kaheksa arväärtust või Q-parameetrit.

Sammulaiused ja ühikud: 0,1 µm või 0,0001°

Näide: arväärtuse 10 (vastab 1µm või 0,001°) ülekanne PLC-sse

```
56 FN 29: PLC=+10/+Q3/+Q8/+7/+1/+Q5/+Q2/+15
```

FN 37: EXPORT

Funktsioon FN 37: EXPORT on vajalik siis, kui koostate ja soovite TNC-sse integreerida oma tsükleid. Q-parameetrid toimivad tsüklites vaid lokaalselt. See tähendab, et Q-parameetrid toimivad vaid selles programmis, milles nad defineeriti. Funktsiooniga FN 37: EXPORT saate lokaalse toimega Q-parameetreid teise (kutsuvasse) programmi eksportida.



TNC ekspordib väärtuse, mis on parameetril just EXPORT käsu hetkel.

Parameeter eksporditakse vaid vahetult kutsuvasse programmi.

Näide: eksporditakse lokaalne Q-parameeter Q25

```
56 FN37: EXPORT Q25
```

Näide: eksporditakse lokaalsed parameetrid Q25 kuni Q30

```
56 FN37: EXPORT Q25 - Q30
```

8.9 Tabelijuurdepääsud SQL-juhistega

Sissejuhatus

Tabelijuurdepääsud koos SQL-juhistega programmeeritakse TNC **toimingu** raames. Toiming koosneb mitmest SQL-juhise, mis tagavad tabeli kannete korrakohase töötlemise.



Tabelite koostajaks on seadmetootja. Seejuures fikseeritakse ka nimed ja tähised, mis on SQL-juhiste jaoks parameetritena vajalikud.

Mõisted, mida järgnevalt kasutatakse:

- **Tabel:** tabel koosneb x veerust ja y reast. Need salvestatakse TNC andmehalduses failina ja adresseeritakse raja- ja failinimega (= tabelinimega). Raja- ja failinimega adresseerimise alternatiivina võib kasutada sünonüüme.
- **Veerud:** veergude arv ja tähis määratakse kindlaks tabeli konfigureerimisel. Veerutähist kasutatakse mitmete erinevate SQL-juhiste puhul adresseerimiseks.
- **Read:** ridade arv on muudetav. Võite lisada uusi ridasid. Ridade numbreid vms ei kasutata. Ent võite valida (selekteerida) ridasid oma veerusisu järgi. Ridade kustutamine on võimalik ainult tabeliredaktoris – NC-programmiga mitte.
- **Lahter:** üks veerg mingist reast.
- **Tabeli kirje:** lahtri sisu
- **Result-set:** toimingu ajal hallatakse valitud ridasid ja veerge Result-set'is. Result-set'i võib pidada vahemäluks, mis mahutab ajutiselt valitud ridade ja veergude hulga. (Result-set = inglise keeles tulemihulk).
- **Sünonüüm:** selle mõistega tähistatakse tabeli nime, mida kasutatakse tee- või failinime asemel. Seadmetootja fikseerib sünonüümid konfiguratsiooniandmetes.

8.9 Tabelijuurdepääsud SQL-juhistega

Toiming

Toiming koosneb tegevustest:

- tabeli (faili) adresseerimine, ridade valimine ja Result-set'i ülekanne.
- Ridade lugemine Result-set'ist, muutmine ja/või uute ridade lisamine.
- Toimingu lõpetamine. Muudatuste/täienduste korral võetakse read Result-set'ist tabelisse (faili) üle.

Vaja on aga teisi aktsioone, et tabelikandeid saaks NC-programmis töödelda ja vältida samade tabeliridade paralleelset muutmist.

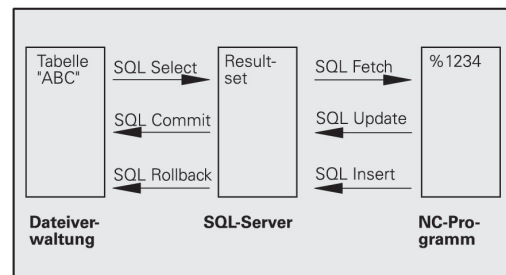
Sellest tuleneb järgmine **toimingu kulg**:

- 1 Iga töödeldava veeru jaoks määratakse kindlaks Q-parameeter. Q-parameeter omistatakse veerule – toimub sidumine (**SQL BIND...**).
- 2 tabeli (faili) adresseerimine, ridade valimine ja Result-set'i ülekanne. Lisaks sellele defineerite, millised veerud peab Result-set'i üle võtma (**SQL SELECT...**). Te võite valitud read lukustada. Siis võivad teised protsessid neid ridu küll lugeda, ent ei saa tabeli kandeid muuta. Te peaks alati siis valitud read lukustama, kui tehakse muutusi (**SQL SELECT ... FOR UPDATE**).
- 3 Ridade lugemine Result-set'ist, muutmine ja/või uute ridade lisamine: – mõne Result-set'i rea ülekanne NC-programmi Q-parameetritesse (**SQL FETCH...**) – Q-parameetrite muudatuste ettevalmistamine ja Result-set'i mõne rea ülekanne (**SQL UPDATE...**) – uue tabelirea ettevalmistamine Q-parameetrites ja ülekanne uue reana Result-set'i (**SQL INSERT...**)
- 4 Toimingu lõpetamine. – Tabeli kirjeid muudetakse või täiendatakse: andmed võetakse Result-set'ist tabelisse (faili) üle. Need on nüüd faili salvestatud. Võimalikud lukud tühistatakse, Result-set antakse vabaks (**SQL COMMIT...**). – tabeli kirjeid ei muudeta/täiendata (ainult loetakse): võimalikud blokeeringud tühistatakse, Result-set vabastatakse (**SQL ROLLBACK... ILMA INDEKSITA**).

Võite teha paralleelselt mitmeid toiminguid.



Sulgege alustatud toiming tingimata – ka siis, kui kasutate ainult lugemiseks ligipääsemist. Ainult siis on tagatud, et muudatused/täiendused ei lähe kaduma, lukud võetakse maha ja Result-set antakse vabaks.



Result-set

Valitud read Result-set'is nummerdatakse tõusvas järjestuses alates 0-st. Seda nummerdamist nimetatakse **indekseerimiseks**. Lugemis- ja kirjutusligipääsudel näidatakse ära indeks ja kasutatakse suunatult ühte Result-set'i rida.

Sageli on kasulik talletada ridu Result-setis sorditult. Seda võimaldab tabeliveeru definitsioon, mis hõlmab sortimiskriteeriumit. Lisaks valitakse tõusev või langev järjestus (**SQL SELECT ... ORDER BY ...**).

Valitud read, mis Result-set'i üle võeti, adresseeritakse **SANGA (HANDLE)** abil. Kõik järgnevad SQL-juhised kasutavad seda sanga valitud ridade ja veergudele viitamiseks.

Toimingu lõpetamisel antakse sang uuesti vabaks (**SQL COMMIT...** või **SQL ROLLBACK...**). See ei ole siis enam kehtiv.

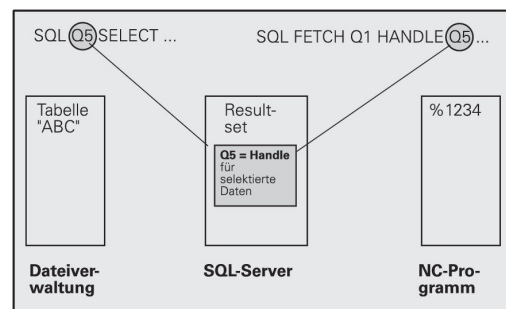
Võite töödelda üheaegselt mitut Result-set'i. SQL-server annab iga Select-juhendi puhul uue sanga.

Q-parameetri sidumine veeruga

NC-programmil pole Result-set'is vahetut ligipääsu tabeli kannetele. Andmed tuleb Q-parameetritesse üle kanda. Vastupidiselt valmistatakse andmed esmalt Q-parameetrites ette ja siis kantakse üle Result-set'i.

SQL BIND ... abil määratakse kindlaks, milliseid tabeliveerge millistes Q-parameetrites näidata. Q-parameetrid seotakse veergudega (omistamine). Veerge, mis pole Q-parameetritega seotud, lugemis-/kirjutustoimingutel ei arvestata.

Kui **SQL INSERT...** abil luuakse uus tabelirida, antakse Q-parameetritega mitteseotud veergudele vaikeväärtused.

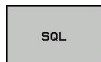


SQL-juhiste programmeerimine



Seda funktsiooni saate programmeerida ainult siis, kui olete sisestanud koodnumbri 555343.

SQL-juhiseid programmeerite režiimil Programmeerimine:



- ▶ SQL-funktsioonide valimine: vajutage funktsiooniklahvi SQL
- ▶ Valige funktsiooniklahviga SQL-juhise (vt ülevaadet) või vajutage funktsiooniklahvi **SQL EXECUTE** ja programmeerige SQL-juhise

Funktsiooniklahvide ülevaade

Funktsioon	Funktsiooni- klahv
SQL EXECUTE Select-juhise programmeerimine	
SQL BIND Q-parameetrite sidumine tabeliveeruga (omistamine)	
SQL FETCH Tabeliridade lugemine Result-set'ist ja talletamine Q-parameetritesse	
SQL UPDATE Andmete talletamine Q-parameetritest Result-set'i olemasolevasse tabeliritta	
SQL INSERT Andmete talletamine Q-parameetritest Result-set'i uude tabeliritta	
SQL COMMIT Tabeliridade ülekanne Result-set'ist tabelisse ja toimingute lõpetamine.	
SQL ROLLBACK	
■ INDEKS pole programmeeritud: seniste muudatuste/täienduste tühistamine ja toimingute lõpetamine. ■ INDEKS on programmeeritud: näidatud rida jääb Result-set'i alles – kõik teised read eemaldatakse Result-set'ist. Toimingut ei lõpetata.	

SQL BIND

SQL BIND seob Q-parameetri tabeliveeruga. SQL-juhised Fetch, Update ja Insert arvestavad seda seost (omistust) Result-set'i ja NC-programmi vahelisel andmete ülekandmisel.

SQL BIND ilma tabeli- ja veerunimeta tühistab selle seose. Seos lõpeb hiljemalt NC-programmi või alamprogrammi lõpuga.



- Võite programmeerida suvalise arvu seoseid. Lugemis- ja kirjutustoimingutel arvestatakse eranditult Select-juhiseiga antud veerge.
- **SQL BIND...** tuleb programmeerida **enne** Fetch-, Update- või Insert-juhiseid. Select-juhise võite programmeerida enne eelneva Bind-juhise.
- Kui viitate Select-juhises veergudele, millele pole seost programmeeritud, tingib see lugemis- ja kirjutustoimingutel vea (programmi katkestus).

SQL
BIND

- **Parameetri nr tulemuse jaoks:** Q-parameeter, mis seotakse tabeliveeruga (omistamine).
- **Andmepank: veerunimi:** sisestage tabelinimi ja veerutähis eraldi, kasutades eraldamiseks punkti ..
Tabeli nimi: sünonüüm või selle tabeli tee- või failinimi. Sünonüüm sisestatakse vahetult, raja- või failinimi pannakse ühekordsetesse jutumärkidesse.
Veerutähis: konfiguratsiooniandmetesse fikseeritud tabeliveeru tähis

Q-parameetrite sidumine tabeliveeruga

```
11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
```

Seose tühistamine

```
91 SQL BIND Q881
92 SQL BIND Q882
93 SQL BIND Q883
94 SQL BIND Q884
```

8.9 Tabelijuurdepääsud SQL-juhiste

SQL SELECT

SQL SELECT valib tabeliread ja kannab need Result-set'i üle.

SQL-Server talletab andmed reahaaval Result-set'i. Read nummerdatakse järgemööda, alates 0-st. Seda reanumbrit, mida kutsutakse **INDEKSIKS**, kasutatakse SQL-käskude Fetch ja Update puhul.

Funktsioonis **SQL SELECT...WHERE...** annate valikukriteeriumid. Sellega saate ülekantavate ridade arvu piirata. Kui te seda valikuvõimalust ei kasutata, laetakse kõik tabeli read.

Funktsioonis **SQL SELECT...ORDER BY...** annate sortimiskriteeriumi. See koosneb veerutähisest ja tõusva/langeva sortimise võtmesõnast. Kui te seda valikuvõimalust ei kasuta, talletatakse read suvalises järjekorras.

Funktsiooniga **SQL SELECT...FOR UPDATE** lukustate valitud read teiste rakenduste jaoks. Teised rakendused võivad neid ridu edasi lugeda, kuid muuta ei saa. Kasutage seda valikuvõimalust igal juhul, kui tabelikandeid muudate.

Tühi Result-set: kui valikukriteeriumile vastavaid ridasid pole, annab SQL-Server tagasi kehtiva sanga, aga mitte tabelikandeid.

SQL
EXECUTE

- ▶ **Parameetri nr tulemuse jaoks:** Q-parameeter sanga jaoks. SQL-server annab sanga praeguse Select-juhiseiga valitud ridade ja veergude grupi jaoks.
Tõrke korral (toiming nurjus) saadab SQL-Server tagasi 1. 0 tähistab kehtetut sanga.
- ▶ **Andmepank: SQL-käsetekst:** järgmiste elementidega:
 - **SELECT** (võtmesõna):
SQL-käsu tunnus, ülekantavate tabeliveergude tähised – mitme veeru eraldamiseks kasutage koma , (vt näiteid). Kõigile siin antud veergudele tuleb siduda Q-parameetrid
 - **FROM** Tabeli nimi:
sünonüüm või selle tabeli tee- või failinimi. Sünonüüm sisestatakse vahetult, raja- või failinimi pannakse ühekordsetesse jutumärkidesse (vt SQL-käsu näiteid), ülekantavate tabeliveergude tähiste eraldamiseks kasutage mitme veeru korral koma (vt näiteid). Kõigile siin antud veergudele tuleb siduda Q-parameetrid

Kõigi tabeliridade valimine

```
11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
```

```
12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
```

```
13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
```

```
14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
```

```
...
```

```
20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"
```

Tabeliridade valimine funktsiooniga WHERE

```
...
```

```
20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE WHERE
MESS_NR<20"
```

Tabeliridade valimine funktsiooniga WHERE ja Q-parameetritega

```
...
```

```
20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE WHERE
MESS_NR==:'Q11'"
```

Tabelinimi on defineeritud raja- ja failinimega

```
...
```

```
20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM 'V:\TABLE
\TAB_EXAMPLE' WHERE MESS_NR<20"
```

- Fakultatiivne:
WHERE valikukriteeriumid: valikukriteerium koosneb veerutähisest, tingimusest (vt tabelit) ja võrdlusväärtusest. Siduge mitu valikukriteeriumit loogiliselt JA või VÕI abil. Võrdlusväärtus programmeerige vahetult või Q-parameetris. Q-parameeter algab kooloniga : ja on tavaliste ülakomade vahel (vt näidet
- Fakultatiivne:
ORDER BY veerutähis **ASC** tõusvas järjestuses sortimise puhul või **ORDER BY** veerutähis **DESC** laskuvas järjestuses sortimise puhul. Kui ei programmeerita ASC ega DESC, kehtib vaikimisi tõusev järjestus. TNC talletab valitud read pärast näidatud veergu
- Fakultatiivne:
FOR UPDATE (võtmesõna): valitud read lukustatakse muude protsesside ligipääsuks kirjutamiseks

Tingimus	Programmeerimine
võrdne	= ==
ebavõrdne	!= <>
väiksem	<
väiksem või võrdne	<=
suurem	>
suurem või võrdne	>=
Mitme tingimuse sidumine:	
Loogiline JA	AND
Loogiline VÕI	OR

8.9 Tabelijuurdepääsud SQL-juhiste

SQL FETCH

SQL FETCH loeb Result-set'ist **INDEKSIGA** adresseeritud rea ja talletab tabelikanded seotud (omistatud) Q-parameetritesse. Result-set adresseeritakse **SANGA** (Handle) abil.

SQL FETCH arvestab kõiki Select-juhise näidatud veerge.

SQL
FETCH

- ▶ **Parameetri nr tulemuse jaoks:** Q-parameeter, millesse SQL-server saadab tagasi tulemuse:
0: tõrget pole
1: ilmnes tõrge (vale sang või liiga suur indeks)
- ▶ **Andmepank: SQL-juurdepääsu ID:** Q-parameeter koos sangaga Result-set'i tuvastamiseks (vt ka **SQL SELECT**).
- ▶ **Andmepank: SQL-tulemuse indeks:** reanumber Result-set'is. Toimub selle rea tabelikannete lugemine ja ülekanndmine seotud Q-parameetritesse. Kui te indeksit ei näita, loetakse esimest rida (n=0). Reanumber antakse vahetult või programmeeritakse indeksit sisaldav Q-parameeter.

Reanumbri üleandmine Q-parameetris

11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"

...

30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX
+Q2

reanumbri vahetu programmeerimine

...

30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX5

SQL UPDATE

SQL UPDATE kannab Q-parameetrites ettevalmistatud andmed Result-set'i **INDEKSIGA** adresseeritud ritta. Result-set'i olemasolev rida kirjutatakse täielikult üle.

SQL UPDATE arvestab kõiki Select-juhisege näidatud veerge.

SQL
UPDATE

- **Parameetri nr tulemuse jaoks:** Q-parameeter, milles SQL-server teatab tagasi tulemuse:
0: tõrget pole
1: ilmnes tõrge (vale sang, liiga suur indeks, väljumine lubatud väärtuste vahemikust või vale arvuvorming)
- **Andmepank: SQL-juurdepääsu ID:** Q-parameeter koos **sangaga** Result-set'i tuvastamiseks (vt ka **SQL SELECT**).
- **Andmepank: SQL-tulemuse indeks:** reanumber Result-set'is. Q-parameetrites ettevalmistatud tabelikanded kirjutatakse sellesse ritta. Kui te indeksit ei näita, kirjutatakse esimene rida (n=0). Reanumber antakse vahetult või programmeeritakse indeksit sisaldav Q-parameeter.

reanumbri vahetu programmeerimine

...

40 SQL UPDATEQ1 HANDLE Q5 INDEX5

SQL INSERT

SQL INSERT loob Result-set'i uue rea ja kannab Q-parameetrites ettevalmistatud andmed uude ritta.

SQL INSERT arvestab kõiki Select-juhisege näidatud veerge – Select-juhises arvestamata tabeliveergudesse kantakse vaikeväärtused.

SQL
INSERT

- **Parameetri nr tulemuse jaoks:** Q-parameeter, milles SQL-server teatab tagasi tulemuse:
0: tõrget pole
1: ilmnes tõrge (vale sang, väljumine lubatud väärtuste vahemikust või vale arvuvorming)
- **Andmepank: SQL-juurdepääsu ID:** Q-parameeter koos **sangaga** Result-set'i tuvastamiseks (vt ka **SQL SELECT**).

Reanumbri üleandmine Q-parameetris

11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"

12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"

13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"

14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"

...

20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"

...

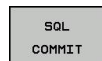
40 SQL INSERTQ1 HANDLE Q5

8.9 Tabelijuurdepääsud SQL-juhistega

SQL COMMIT

SQL COMMIT kannab kõik Result-set'is olevad read tagasi tabelisse. SELECT...FOR UPDATE abil seatud lukk tühistatakse.

Juhises SQL SELECT antud sang ei kehti enam.



- **Parameetri nr tulemuse jaoks:** Q-parameeter, millesse SQL-server saadab tagasi tulemuse:
0: tõrget pole
1: ilmnes tõrge (vale sang või samad kirjed veergudes, kus on nõutud ühemõttelised kirjed)
- **Andmepank: SQL-juurdepääsu ID:** Q-parameeter koos sangaga Result-set'i tuvastamiseks (vt ka SQL SELECT).

```
11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
```

```
12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
```

```
13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
```

```
14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
```

```
...
```

```
20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"
```

```
...
```

```
30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX
+Q2
```

```
...
```

```
40 SQL UPDATEQ1 HANDLE Q5 INDEX
+Q2
```

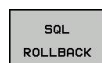
```
...
```

```
50 SQL COMMITQ1 HANDLE Q5
```

SQL ROLLBACK

Käsu SQL ROLLBACK täitmine sõltub sellest, kas INDEKS on programmeeritud:

- **INDEKS pole programmeeritud:** Result-set'i ei kirjutata tabelisse tagasi (võimalikud muudatused/täiendused lähevad kaotsi). Toiming lõpeb - käsus SQL SELECT antud sang ei kehti enam. Tüüpiline rakendus: lõpetate toimingu eranditult lugemise juurdepääsudega.
- **INDEKS on programmeeritud:** näidatud rida jääb alles – kõik teised read eemaldatakse Result-set'ist. Toimingut ei lõpetata. Üks käsuga SELECT...FOR UPDATE seatud lukk jääb näidatud rea jaoks alles – kõigi teiste ridade osas see tühistatakse.



- **Parameetri nr tulemuse jaoks:** Q-parameeter, millesse SQL-server saadab tagasi tulemuse:
0: tõrget pole
1: ilmnes tõrge (vale sang)
- **Andmepank: SQL-juurdepääsu ID:** Q-parameeter koos sangaga Result-set'i tuvastamiseks (vt ka SQL SELECT).
- **Andmepank: SQL-tulemuse indeks:** rida, mis peab jääma Result-set'is. Reanumber antakse otse või programmeerite indeksit sisaldava Q-parameetri.

```
11 SQL BIND
Q881"TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
```

```
12 SQL BIND
Q882"TAB_EXAMPLE.MESS_X"
```

```
13 SQL BIND
Q883"TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
```

```
14 SQL BIND
Q884"TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
```

```
...
```

```
20 SQL Q5
"SELECTMESS_NR,MESS_X,MESS_Y,
MESS_Z FROM TAB_EXAMPLE"
```

```
...
```

```
30 SQL FETCH Q1HANDLE Q5 INDEX
+Q2
```

```
...
```

```
50 SQL ROLLBACKQ1 HANDLE Q5
```

8.10 Valemite vahetu sisestamine

Valemite sisestamine

Funktsiooniklahvidega saab vahetult töötlusprogrammi sisestada ka matemaatilisi valemeid, mis sisaldavad mitut arvutustehet.

Matemaatilised seosefunktsioonid ilmuvad, kui vajutada funktsiooniklahvi VALEM. TNC kuvab järgmised funktsiooniklahvid mitmel ribal:

Sidumisfunktsioon	Funktsiooni- klahv
Liitmine nt $Q10 = Q1 + Q5$	
Lahutamine nt $Q25 = Q7 - Q108$	
Korrutamine nt $Q12 = 5 * Q5$	
Jagamine nt $Q25 = Q1 / Q2$	
Sulud lahti nt $Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)$	
Sulud kinni nt $Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)$	
Arvu ruudu arvutamine (ingl. square) nt $Q15 = SQ\ 5$	
Ruutjuure arvutamine (ingl. square root) nt $Q22 = SQRT\ 25$	
Nurga siinus nt $Q44 = SIN\ 45$	
Nurga koosinus nt $Q45 = COS\ 45$	
Nurga tangens nt $Q46 = TAN\ 45$	
Arkussiinus Siinuse pöördfunktsioon; nurga määramine vastaskaateti ja hüpotenuusi suhtest, nt $Q10 = ASIN\ 0,75$	
Arkuskoosinus Kosinuse pöördfunktsioon; nurga määramine külgneva kaateti ja hüpotenuusi suhtest, nt $Q11 = ACOS\ Q40$	
Arkustangens Tangensi pöördfunktsioon; nurga määramine vastaskaateti ja külgneva kaateti suhtest, nt $Q12 = ATAN\ Q50$	
Astendamine nt $Q15 = 3^3$	

8 Programmeerimine: Q-parameetrid

8.10 Valemite vahetu sisestamine

Sidumisfunktsioon	Funktsiooni- klahv
Konstant PI (3,14159) nt Q15 = PI	PI
Naturaallogaritm arvust (LN) alus 2,7183 nt Q15 = LN Q11	LN
Logaritm arvust, alus 10 nt Q33 = LOG Q22	LOG
EkspONENTfunktsioon, 2,7183 astmes n nt Q1 = EXP Q12	EXP
Negatiivse väärtuse leidmine (korrutamine -1-ga) nt Q2 = NEG Q1	NEG
Komakohtade ümardamine Täisarvu moodustamine, nt Q3 = INT Q42	INT
Arvu absoluutväärtuse moodustamine nt Q4 = ABS Q22	ABS
Murdosa eraldamine arvust Murdosa moodustamine, nt Q5 = FRAC Q23	FRAC
Arvu märgi kontrollimine nt Q12 = SGN Q50 Kui tagastusväärtus Q12 = 1, siis Q50 >= 0 Kui tagastusväärtus Q12 = -1, siis Q50 < 0	SGN
Moodulväärtuse (jagamisjäägi) leidmine nt Q12 = 400 % 360Tulemus: Q12 = 40	%

Arvutusreeglid

Matemaatiliste valemite programmeerimisel kehtivad järgmised reeglid:

Punktarvutus enne kriipsarvutust

$$12 \text{ Q1} = 5 * 3 + 2 * 10 = 35$$

- 1 Tehtesamm $5 * 3 = 15$
- 2 Tehtesamm $2 * 10 = 20$
- 3 Tehtesamm $15 + 20 = 35$

või

$$13 \text{ Q2} = \text{SQ } 10 - 3^3 = 73$$

- 1 Tehtesamm 10 ruudus = 100
- 2 Tehtesamm 3 astmes $3 = 27$
- 3 Tehtesamm $100 - 27 = 73$

Distributiivreegel

Distributiivreegel sulgudega arvutamisel

$$a * (b + c) = a * b + a * c$$

8.10 Valemite vahetu sisestamine

Sisestamisnäidis

Nurga arvutamine funktsiooniga arctan vastaskaatetist (Q12) ja külgnevast kaatetist (Q13); tulemuse omistamine Q25-le:



- ▶ Valemi sisestamise valimine: vajutage klahvi Q ja funktsiooniklahvi VALEM, või kasutage kiirsisenemist:



- ▶ Vajutage Q-klahvi ASCII-klaviatuuril.

PARAMEETRI NR TULEMUSE JAOKS?



- ▶ Sisestage **25** (parameetri number) ja vajutage klahvi ENT .



- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba ümber ja valige funktsioon Arkustangens.



- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba ümber ja avage sulud.



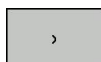
- ▶ Sisestage **12** (Q-parameetri number).



- ▶ Valige jagamine.



- ▶ Sisestage **13** (Q-parameetri number).



- ▶ Sulgege sulud ja lõpetage valemi sisestamine.



NC-näidislause

37 Q25 = ATAN (Q12/Q13)

8.11 Stringiparameetrid

Stringitöötluste funktsioonid

Stringitöötlust (ingl. k. string = märgijada) **QS**-parameetrite abil saab kasutada muutuvate märgijadade moodustamiseks. Selliseid märgijadasid saate näiteks väljastada funktsiooniga **FN 16:F-PRINT**, et luua muutuvaid protokolle.

Stringiparameetrite võib vastavusse seada märgijada (tähed, arvud, erimärgid, talitlusmärgid ja tühikud), milles on kuni 256 märki. Vastavusse seatud või sisse loetud väärtusi saab täiendavalt töödelda või kontrollida alljärgnevalt kirjeldatud funktsioonidega. Sarnaselt Q-parameetri programmeerimisega saab kokku kasutada 2000 QS-parameetrit (vaata "Põhimõtte ja funktsioonide ülevaade", Lehekülg 240).

Q-parameetri funktsioonides **STRINGI VALEM** ja **VALEM** sisalduvad stringiparameetrite töötlemiseks erinevad funktsioonid.

STRINGI VALEMITE funktsioonid	Funktsiooni- klahv	Lehekülg
Stringiparameetri omistamine	STRING	288
Stringi parameetrite sidumine		288
Arvväärtuse muutmine stringi parameetriks	TOCHAR	289
Stringi osa kopeerimine stringiparameetrist	SUBSTR	290
Stringifunktsioonid VALEMI funktsioonis	Funktsiooni- klahv	Lehekülg
Stringiparameetri teisendamine arvväärtuseks	TONUMB	291
Stringi parameetri kontrollimine	INSTR	292
Stringiparameetri pikkuse määramine	STRLEN	293
Tähestikulise järjekorra võrdlemine	STRCOMP	294



Kui kasutate funktsiooni **STRINGI VALEM**, on läbiviidud arvutustehte tulemuseks alati string. Kui kasutate funktsiooni **VALEM**, on läbiviidud arvutustehte tulemuseks alati arvväärtus.

8.11 Stringiparameetrid

Stringiparameetri omistamine

Enne stringimuutujate kasutamist, peate need esmalt vastavusse seadma. Selleks kasutage käsku **DECLARE STRING**.

SPEC
FCTPROGRAMM
FUNKTS.-DSTRING
FUNKTS.-DDECLARE
STRING

- ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
- ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
- ▶ Stringi funktsioonide valimine
- ▶ Valige funktsioon **DECLARE STRING**

NC-näidislause

```
37 DECLARE STRING QS10 (STRINGI DEKLAREERIMINE) = "TOORIK"
```

Stringiparameetrite ühendamine

Ühendamisoperaatoriga (stringiparameeter | | stringiparameeter) saab omavahel ühendada mitu stringiparameetrit.

SPEC
FCTPROGRAMM
FUNKTS.-DSTRING
FUNKTS.-DSTRINGI
VALEM

- ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
- ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
- ▶ Stringi funktsioonide valimine
- ▶ Valige funktsioon **STRINGIVALEM**
- ▶ Sisestage stringiparameetri number, kuhu TNC peab ühendatud string salvestama, kinnitage klahviga ENT
- ▶ Sisestage stringiparameetri number, milles on salvestatud **esimene** stringi osa, kinnitage klahviga ENT: TNC kuvab ühendussümboli | |
- ▶ Kinnitage klahviga ENT
- ▶ Sisestage stringiparameetri number, kuhu on salvestatud **teine** stringiosa, kinnitage klahviga ENT:
- ▶ Korrake toimingut, kuni olete valinud kõik ühendatavad stringiosad, lõpetage klahviga END

Näide: QS10 peab sisaldama kogu QS12, QS13 ja QS14 teksti

```
37 QS10 = QS12 || QS13 || QS14
```

Parameetrite sisu:

- QS12: Toorik
- QS13: Olek:
- QS14: Praak
- QS10: Tooriku olek: praak

Arvväärtuse teisendamine stringiparameetriks

Funktsiooniga **TOCHAR** muudab TNC arvväärtuse stringiparameetriks. Sel viisil saate arvväärtusi ühendada stringimuutujatega.

SPEC FCT PROGRAMM FUNKTS.-D STRING FUNKTS.-D STRINGI VALEM TOCHAR	▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks ▶ Stringi funktsioonide valimine ▶ Valige funktsioon STRINGIVALEM ▶ Valige funktsioon arvväärtuse muutmiseks stringiparameetriks ▶ Sisestage arv või soovitud Q-parameeter, mida TNC muutma peab, kinnitage klahviga ENT ▶ Soovi korral sisestage komajärgsete kohtade arv, mis tuleb TNC-l samuti teisendada, kinnitage klahviga ENT ▶ Sulgege sulud klahviga ENT ja lõpetage sisestamine klahviga END

Näide: Parameeter Q50 muutke stringi parameetriks QS11, kasutage 3 komakohta

```
37 QS11 = TOCHAR ( DAT+Q50 DECIMALS3 )
```

8.11 Stringiparameetrid

Stringi osa kopeerimine stringiparameetrist

Funktsiooniga **SUBSTR** saab stringiparameetrist kopeerida defineeritavat ala.

SPEC FCT PROGRAMM FUNKTS.-D STRING FUNKTS.-D STRINGI VALEM SUBSTR	▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks ▶ Stringi funktsioonide valimine ▶ Valige funktsioon STRINGIVALEM ▶ Sisestage parameetri number, kuhu TNC peab kopeeritud märgijada salvestama, kinnitage klahviga ENT ▶ Valige funktsioon stringiosa väljalõikamiseks ▶ Sisestage QS-parameetri number, kust soovite stringiosa kopeerida, kinnitage klahviga ENT ▶ Sisestage koha number, millest alates soovite stringiosa kopeerida, kinnitage klahviga ENT ▶ Sisestage märkide arv, mida soovite kopeerida, kinnitage klahviga ENT ▶ Sulgege sulud klahviga ENT ja lõpetage sisestamine klahviga END



Jälgige, et tekstijada esimene märk algaks sisemiselt kohalt 0.

Näide: stringiparameetrist QS10 tuleb alates kolmandast kohast (BEG2) lugeda nelja märgi pikkune tekstijada (LEN4)

```
37 QS13 = SUBSTR ( SRC_QS10 BEG2 LEN4 )
```

Stringiparameetri teisendamine arväärtuseks

Funktsioon **TONUMB** muudab stringiparameetri arväärtuseks. Muudetav väärtus peaks koosnema ainult arväärtustest.



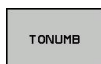
Muudetav QS-parameeter tohib sisaldada ainult ühte arväärtust, vastasel korral väljastab TNC veateate.



- ▶ Q-parameetri funktsiooni valimine



- ▶ Valige funktsioon VALEM
- ▶ Sisestage parameetri number, kuhu TNC peab arväärtuse salvestama, kinnitage klahviga ENT
- ▶ Funktsiooniklahvi rea ümberlülitamine



- ▶ Valige funktsioon stringiparameetri muutmiseks arväärtuseks
- ▶ Sisestage QS-parameetri number, mille TNC muutma peab, kinnitage klahviga ENT
- ▶ Sulgege sulud klahviga ENT ja lõpetage sisestamine klahviga END

Näide: stringiparameetri QS11 muutmine arvparameetriks Q82

```
37 Q82 = TONUMB ( SRC_QS11 )
```

8.11 Stringiparameetrid

Stringiparameetri kontrollimine

Funktsiooniga **INSTR** saab kontrollida, kas mõni stringiparameeter sisaldub mõnes teises stringiparameetris ja kus täpselt.



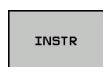
- ▶ Q-parameetri funktsiooni valimine



- ▶ Valige funktsioon VALEM
- ▶ Sisestage Q-parameetri number, kuhu TNC selle koha salvestama peab, kust algab otsitav tekst, kinnitage klahviga ENT



- ▶ Funktsiooniklahvide riba ümberlülitamine



- ▶ Valige funktsioon stringiparameetri kontrollimiseks
- ▶ Sisestage QS-parameetri number, kuhu on otsitav tekst salvestatud, kinnitage klahviga ENT
- ▶ Sisestage QS-parameetri number, mille TNC peab läbi otsima, kinnitage klahviga ENT
- ▶ Sisestage koha number, millest alates peab TNC stringiosa otsima, kinnitage klahviga ENT
- ▶ Sulgege sulud klahviga ENT ja lõpetage sisestamine klahviga END



Jälgige, et tekstijada esimene märk algaks sisemiselt kohalt 0.

Kui TNC ei leia otsitavat stringiosa, siis salvestab see stringi pikkuse, kus otsing toimus (arvestus algab 1-ga) tulemuste parameetrisse.

Kui otsitav stringiosa esineb mitu korda, siis tagastab TNC esimese koha, kust ta stringiosa leiab.

Näide: QS10-st otsitakse parameetris QS13 salvestatud teksti. Otsingut alustatakse kolmandast kohast

```
37 Q50 = INSTR ( SRC_QS10 SEA_QS13 BEG2 )
```


Stringiparameetri pikkuse määramine

Funktsioon **STRLEN** tagastab teksti pikkuse, mis on salvestatud mõnda valitud stringiparameetrisse.



- Q-parameetri funktsiooni valimine



- Valige funktsioon VALEM
- Sisestage Q-parameetri number, kuhu TNC peab salvestama väljaselgitatava stringipikkuse, kinnitage klahviga ENT



- Funktsiooniklahvide riba ümberlülitamine



- Funktsiooni valimine stringiparameetri tekstipikkuse väljaselgitamiseks
- Sisestage QS-parameetri number, kust TNC peab pikkuse määrama, kinnitage klahviga ENT
- Sulgege sulud klahviga ENT ja lõpetage sisestamine klahviga END

Näide: QS15 pikkuse määramine

```
37 Q52 = STRLEN ( SRC_QS15 )
```

8.11 Stringiparameetrid

Tähestikulise järjekorra võrdlemine

Funktsiooniga **STRCOMP** saab võrrelda stringiparameetrite tähestikulist järjekorda.



- ▶ Q-parameetri funktsiooni valimine



- ▶ Valige funktsioon VALEM
- ▶ Sisestage Q-parameetri number, milles TNC võrdlustulemuse salvestama peab, kinnitage klahviga ENT



- ▶ Funktsiooniklahvide riba ümberlülitamine



- ▶ Valige funktsioon stringiparameetrite võrdlemiseks
- ▶ Sisestage esimese QS-parameetri number, mida TNC võrdlema peab, kinnitage ENT klahviga
- ▶ Sisestage teise QS-parameetri number, mida TNC võrdlema peab, kinnitage ENT klahviga
- ▶ Sulgege sulud klahviga ENT ja lõpetage sisestamine klahviga END



TNC annab järgmised tulemused:

- **0**: võrreldud QS-parameetrid on identsed
- **-1**: esimene QS-parameeter on tähestikuliselt **enne** teist QS-parameetrit
- **+1**: esimene QS-parameeter on tähestikuliselt **pärast** teist QS-parameetrit

Näide: QS12 ja QS14 tähestikulise järgnevuse võrdlemine

```
37 Q52 = STRCOMP ( SRC_QS12 SEA_QS14 )
```

Seadme parameetrite lugemine

Funktsiooniga **CFGREAD** saate lugeda TNC seadme parameetreid arväärtuste või stringidena.

Seadme parameetrite lugemiseks peate välja selgitama parameetrinime, parameetriobjekti ja olemasolu korral grupinime ja indeksi TNC konfiguratsiooniredaktoris

Tüüp	Tähendus	Näide	Sümbol
Võti	Seadme parameetri grupinimi (olemasolu korral)	CH_NC	
Entiteet	Parameetri objekt (nime alguses on „Cfg...”)	CfgGeoCycle	
Täiend	Seadme parameetri nimi	displaySpindleErr	
Indeks	Seadme parameetri loendiindeks (olemasolu korral)	[0]	



Kui asute kasutaja parameetrite konfiguratsiooniredaktoris, saate olemasolevate parameetrite kujutist muuta. Standardseade korral kuvatakse parameetrid lühikeste selgitavate tekstidega. Parameetrite tegelike süsteeminimede kuvamiseks vajutage ekraanijaotuse klahvi ja seejärel funktsiooniklahvi KUCA SÜSTEEMINIMI. Tagasi standardvaatesse saamiseks toimige samamoodi.

Enne seadme parameetri küsimist funktsiooniga **CFGREAD** peate defineerima ühe QS-parameetri täiendi, entiteedi ja võtme abil.

Funktsiooni CFGREAD dialoog küsib järgmisi parameetreid:

- **KEY_QS**: seadme parameetri grupinimi (võti)
- **TAG_QS**: seadme parameetri objektnimi (entiteet)
- **ATR_QS**: seadme parameetri nimi (täiend)
- **IDX**: seadme parameetri indeks

8.11 Stringiparameetrid

Seadme parameetri stringi lugemine

Seadme parameetri sisu talletamine QS-parameetri stringina:

- SPEC
FCT

PROGRAMM
FUNKTS.-D

STRING
FUNKTS.-D

STRINGI
VALEM

 - ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
 - ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
 - ▶ Stringi funktsioonide valimine
 - ▶ Valige funktsioon STRINGIVALEM
 - ▶ Sisestage stringiparameetri number, kuhu TNC peab seadme parameetri salvestama, kinnitage klahviga ENT
 - ▶ Funktsiooni CFGREAD valimine
 - ▶ Sisestage stringiparameetri võtme, entiteedi ja täiendi numbrid, kinnitage klahviga ENT
 - ▶ Vajaduse korral sisestage indeksi number ja minge dialoogist üle NOENT abil
 - ▶ Sulgege sulud klahviga ENT ja lõpetage sisestamine klahviga END

Näide: neljanda telje teljetähise lugemine stringina

Parameetriseadistus konfiguratsiooniredaktoris

```
DisplaySettings
CfgDisplayData
    axisDisplayOrder
        [0] kuni [5]
```

14 DECLARE STRINGQS11 = ""	Stringiparameetri omistamine võtme jaoks
15 DECLARE STRINGQS12 = "CFGDISPLAYDATA"	Stringiparameetri omistamine entiteedi jaoks
16 DECLARE STRINGQS13 = "AXISDISPLAYORDER"	Stringiparameetri omistamine parameetrinime jaoks
17 QS1 = CFGREAD(KEY_QS11 TAG_QS12 ATR_QS13 IDX3)	Seadme parameetrite väljalugemine

Seadmeparameetri arväärtuse lugemine

Seadmeparameetri väärtuse talletamine Q-parameetri arväärtusena:



- ▶ Q-parameetri funktsiooni valimine



- ▶ Valige funktsioon VALEM
- ▶ Sisestage Q-parameetri number, kuhu TNC peab seadmeparameetri salvestama, kinnitage klahviga ENT
- ▶ Funktsiooni CFGREAD valimine
- ▶ Sisestage stringiparameetri võtme, entiteedi ja täiendi numbrid, kinnitage klahviga ENT
- ▶ Vajaduse korral sisestage indeksi number ja minge dialoogist üle NOENT abil
- ▶ Sulgege sulud klahviga ENT ja lõpetage sisestamine klahviga END

Näide: kattuvusteguri lugemine Q-parameetrina**Parameetriseadistus konfiguratsiooniredaktoris**

ChannelSettings

CH_NC

CfgGeoCycle

pocketOverlap

14 DECLARE STRINGQS11 = "CH_NC"	Stringiparameetri omistamine võtme jaoks
15 DECLARE STRINGQS12 = "CFGGEOCYCLE"	Stringiparameetri omistamine entiteedi jaoks
16 DECLARE STRINGQS13 = "POCKETOVERLAP"	Stringiparameetri omistamine parameetrinime jaoks
17 Q50 = CFGREAD(KEY_QS11 TAG_QS12 ATR_QS13)	Seadmeparameetrite väljalugemine

8.12 Etteantud Q-parameetrid

8.12 Etteantud Q-parameetrid

TNC omistab eelnevalt väärtused Q-parameetritele Q100 kuni Q199. Q-parameetritele omistatakse:

- väärtused PLC-st
- tööriista ja spindli andmed
- andmed tööoleku kohta
- mõõtmistulemused kontaktanduri tsüklitest jne.

TNC talletab eelnevalt määratud Q-parameetrid Q108, Q114 ja Q115 - Q117 antud hetke programmi mõõetühikutes.



Eelnevalt omistatud Q-parameetreid (QS-parameetreid) **Q100** kuni **Q199** (**QS100** ja **QS199**) ei tohi NC-programmides arvutusparameetritena kasutada, vastasel korral võib esineda soovimatuid tagajärgi.

Väärtused PLC-st: Q100 kuni Q107

TNC kasutab parameetreid Q100 kuni Q107, et väärtused PLC-st NC-programmi üle võtta.

Aktiivne tööriista raadius: Q108

Tööriista raadiuse aktiivne väärtus omistatakse Q108-le. Q108 koosneb:

- Tööriista raadius R (tööriistatabel või **TOOL DEF**-lause)
- delta-väärtus DR tööriistatabelist
- delta-väärtus DR lausest **TOOL CALL**



TNC salvestab aktiivse tööriista raadiuse ka volukatkestuse korral.

Tööriistatelg: Q109

Parameetri Q109 väärtus sõltub hetkel kasutuselolevast tööriistateljest:

Tööriistatelg	Parameetri väärtus
Tööriistatelg pole defineeritud	Q109 = -1
X-telg	Q109 = 0
Y-telg	Q109 = 1
Z-telg	Q109 = 2
U-telg	Q109 = 6
V-telg	Q109 = 7
W-telg	Q109 = 8

Spindli olek: Q110

Parameetri Q110 väärtus sõltub viimati spindli jaoks programmeeritud M-funktsioonist:

M-funktsioon	Parameetri väärtus
Spindli olekut pole defineeritud	Q110 = -1
M3: Spindel SISSE, päripäeva	Q110 = 0
M4: Spindel SISSE, vastupäeva	Q110 = 1
M5 pärast M3	Q110 = 2
M5 pärast M4	Q110 = 3

Jahutusvedelikuga varustamine: Q111

M-funktsioon	Parameetri väärtus
M8: jahutusvedelik SISSE	Q111 = 1
M9: jahutusvedelik VÄLJA	Q111 = 0

Ülekattumise tegur: Q112

TNC omistab Q112-le tasku freesimise kattuvusteguri (pocketOverlap).

Mõõtandmed programmis: Q113

Parameetri Q113 väärtus sõltub liigendamise korral PGM CALL-iga selle programmi mõõtandmetest, mis esimesena kutsub teisi programme.

Põhiprogrammi mõõtandmed	Parameetri väärtus
Meetermõõdustik (mm)	Q113 = 0
Tollimõõdustik (toll)	Q113 = 1

Tööriista pikkus: Q114

Tööriista pikkuse aktiivne väärtus omistatakse Q114-le.



TNC salvestab aktiivse tööriista pikkuse ka voolukatkestuse korral.

8.12 Etteantud Q-parameetrid

Koordinaadid pärast programmi töö ajal teostatud mõõtmist

Parameetrid Q115 kuni Q119 sisaldavad pärast 3D-kontaktanduriga teostatud programmeeritud mõõtmist spindli asendi koordinaate mõõtmishetkel. Koordinaadid on seotud tugipunktiga, mis on aktiivne käsitsi töörežiimis.

Andurinõela pikkust ja mõõtepea raadiust nende koordinaatide korral ei arvestata.

Koordinaattelg	Parameetri väärtus
X-telg	Q115
Y-telg	Q116
Z-telg	Q117
IV. Telg seadmest sõltuv	Q118
V. telg seadmest sõltuv	Q119

Tegeliku ja nimiväärtuse erinevus tööriista automaatsel mõõtmisel TT 130-ga

Tegeliku ja nimiväärtuse erinevus	Parameetri väärtus
Tööriista pikkus	Q115
Tööriista raadius	Q116

Töötlustasandi kallutamine toorikunurkadega: TNC arvutatud koordinaadid pöördetelgede jaoks

Koordinaadid	Parameetri väärtus
A-telg	Q120
B-telg	Q121
C-telg	Q122

Möötmistulemused kontaktanduri tsüklitest (vt ka kasutusjuhend, Tsüklite programmeerimine)

Möödetud tegelikud väärtused	Parameetri väärtus
Sirge nurk	Q150
Peatelje kese	Q151
Kõrvaltelje kese	Q152
Läbimõõt	Q153
Tasku pikkus	Q154
Tasku laius	Q155
Tsüklis valitud telje pikkus	Q156
Kesktelje asend	Q157
A-telje nurk	Q158
B-telje nurk	Q159
Tsüklis valitud telje koordinaat	Q160
Möödetud hälve	Parameetri väärtus
Peatelje kese	Q161
Kõrvaltelje kese	Q162
Läbimõõt	Q163
Tasku pikkus	Q164
Tasku laius	Q165
Möödetud pikkus	Q166
Kesktelje asend	Q167
Möödetud ruuminurk	Parameetri väärtus
Pööramine ümber A-telje	Q170
Pööramine ümber B-telje	Q171
Pööramine ümber C-telje	Q172
Tooriku olek	Parameetri väärtus
Hea	Q180
Järeltöötlus	Q181
Praakdetail	Q182

8.12 Etteantud Q-parameetrid

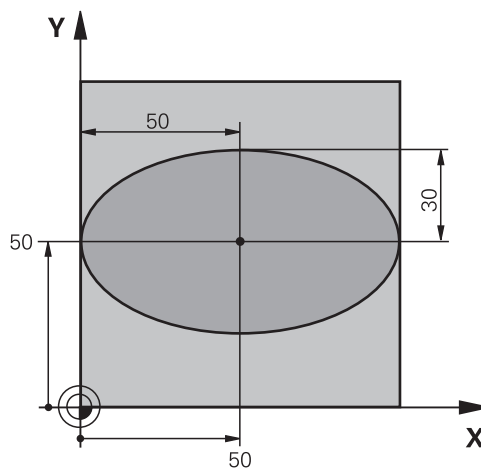
Tööriista mõõtmine BLUM-laseriga	Parameetri väärtus
Reserveeritud	Q190
Reserveeritud	Q191
Reserveeritud	Q192
Reserveeritud	Q193
Reserveeritud sisemiseks kasutamiseks	Parameetri väärtus
Tsüklimarkerid	Q195
Tsüklimarkerid	Q196
Tsüklimarkerid (töötluspildid)	Q197
Viimase aktiivse mõõtettsükli number	Q198
Tööriista TT-ga mõõtmise olek	Parameetri väärtus
Tööriist tolerantsi piires	Q199 = 0.0
Tööriist on kulunud (LTOL/RTOL ületatud)	Q199 = 1.0
Tööriist on purunenud (LBREAK/RBREAK ületatud)	Q199 = 2.0

8.13 Programmeerimisnäited

Näide: ellipsid

Programmi käik

- Ellipskontuur luuakse paljude väikeste sirglõikudega (defineeritav Q7 abil). Mida rohkem arvutussamme defineeritakse, seda sujuvam on kontuur
- Freesimissuund määratakse lähte- ja lõpunurgaga tasandil:
päriefreesimine:
lähtenurk > lõpunurk
vastufreesimine:
lähtenurk < lõpunurk
- Tööriista raadiust ei arvestata



0 BEGIN PGM ELLIPSE MM	
1 FN 0: Q1 = +50	X-telje kese
2 FN 0: Q2 = +50	Y-telje kese
3 FN 0: Q3 = +50	Pooltelg X
4 FN 0: Q4 = +30	Pooltelg Y
5 FN 0: Q5 = +0	Lähtenurk tasandil
6 FN 0: Q6 = +360	Lõppnurk tasandil
7 FN 0: Q7 = +40	Arvutussammude arv
8 FN 0: Q8 = +0	Ellipsi pöördasend
9 FN 0: Q9 = +5	Freesimissügavus
10 FN 0: Q10 = +100	Süvistuse ettenihe
11 FN 0: Q11 = +350	Freesimise ettenihe
12 FN 0: Q12 = +2	Ohutu kaugus eelpositsioneerimiseks
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Tooriku defineerimine
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Tööriista kutsumine
16 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
17 CALL LBL 10	Töötluste kutsumine
18 L Z+100 R0 FMAX M2	Tööriista vabastamine, programmi lõpp
19 LBL 10	10. alamprogramm: töötlus
20 CYCL DEF 7.0 NULLPUNKT	Nullpunkti nihutamine ellipsi keskmesse
21 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
22 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
23 CYCL DEF 10.0 PÖÖRAMINE	Pöördasendi arvutamine tasandil
24 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
25 Q35 = (Q6 - Q5) / Q7	Nurgasammu arvutamine
26 Q36 = Q5	Lähtenurga kopeerimine
27 Q37 = 0	Lõikeloenduri seadmine

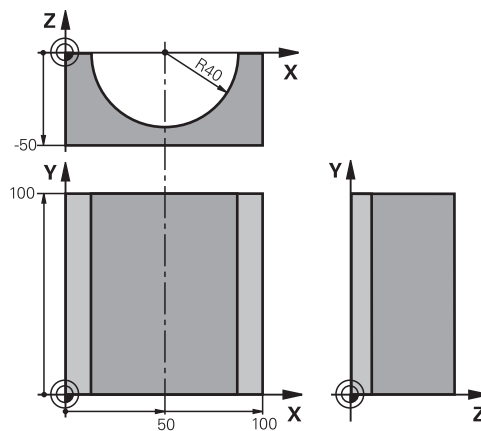
8.13 Programmeerimisnäited

28 Q21 = Q3 *COS Q36	Lähtepunkti X-koordinaadi arvutamine
29 Q22 = Q4 *SIN Q36	Lähtepunkti X-koordinaadi arvutamine
30 L X+Q21 Y+Q22 R0 FMAX M3	Lähtepunkti liikumine tasandil
31 L Z+Q12 R0 FMAX	Eelpositsioneerimine ohutule kaugusele spindliteljel
32 L Z-Q9 R0 FQ10	Töötlussügavusele liikumine
33 LBL 1	
34 Q36 = Q36 +Q35	Nurga uuendamine
35 Q37 = Q37 +1	Lõikeloenduri uuendamine
36 Q21 = Q3 *COS Q36	Tegeliku X-koordinaadi arvutamine
37 Q22 = Q4 *SIN Q36	Tegeliku Y-koordinaadi arvutamine
38 L X+Q21 Y+Q22 R0 FQ11	Liikumine järgmisesse punkti
39 FN 12: IF +Q37 LT +Q7 GOTO LBL 1	Päring, kas on veel pooleli, kui jah, siis siire tagasi LBL 1-le
40 CYCL DEF 10.0 PÖÖRAMINE	Pööramise lähtestamine
41 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
42 CYCL DEF 7.0 NULLPUNKT	Nullpunkti nihutamise lähtestamine
43 CYCL DEF 7.1 X+0	
44 CYCL DEF 7.2 Y+0	
45 L Z+Q12 R0 FMAX	Liikumine ohutule kaugusele
46 LBL 0	Alamprogrammi lõpp
47 END PGM ELLIPSE MM	

Näide: nõgus silinder raadiusfreesiga

Programmi käik

- Programm toimib ainult raadiusfreesiga, tööriista pikkus on seotud kera keskmega
- Silindripinna kontuur luuakse paljude väikeste sirglõikudega (defineeritav Q13 abil). Mida rohkem lõikeid defineeritakse, seda sujuvam on kontuur
- Silinder freesitakse pikilõigetega (siin: paralleelselt Y-teljega)
- Freesimissuund määratakse lähte- ja lõpunurgaga ruumis:
pärifreesimine:
lähtenurk > lõpunurk
vastufreesimine:
lähtenurk < lõpunurk
- Tööriista raadiust korrigeeritakse automaatselt



0 BEGIN PGM ZYLIN MM

1 FN 0: Q1 = +50	X-telje kese
2 FN 0: Q2 = +0	Y-telje kese
3 FN 0: Q3 = +0	Z-telje kese
4 FN 0: Q4 = +90	Ruumiline lähtenurk (tasand Z/X)
5 FN 0: Q5 = +270	Ruumiline lõppnurk (tasand Z/X)
6 FN 0: Q6 = +40	Silindri raadius
7 FN 0: Q7 = +100	Silindri pikkus
8 FN 0: Q8 = +0	Pöördasend tasandil X/Y
9 FN 0: Q10 = +5	Silindri raadiuse töötlusvaru
10 FN 0: Q11 = +250	Süvistamise ettenihe
11 FN 0: Q12 = +400	Freesimise ettenihe
12 FN 0: Q13 = +90	Lõigete arv
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Tooriku defineerimine
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Tööriista kutsumine
16 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
17 CALL LBL 10	Töötluste kutsumine
18 FN 0: Q10 = +0	Töötlusvaru lähtestamine
19 CALL LBL 10	Töötluste kutsumine
20 L Z+100 R0 FMAX M2	Tööriista eemaldamine, programmi lõpp

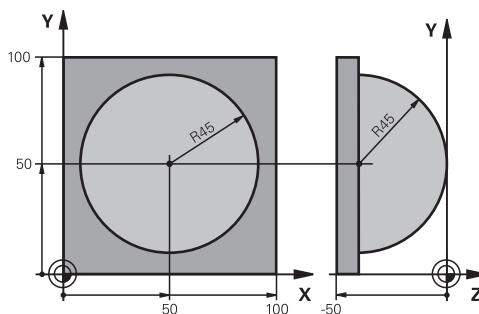
8.13 Programmeerimisnäited

21 LBL 10	10. alamprogramm: töötlemine
22 $Q16 = Q6 - Q10 - Q108$	Töötlusvaru ja tööriista arvutused sõltuvalt silindri raadiusest
23 FN 0: $Q20 = +1$	Lõikeloenduri seadmine
24 FN 0: $Q24 = +Q4$	Ruumilise lähtenurga (tasand Z/X) kopeerimine
25 $Q25 = (Q5 - Q4) / Q13$	Nurgasammu arvutamine
26 CYCL DEF 7.0 NULLPUNKT	Nullpunkti nihutamine silindri keskmesse (X-telg)
27 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
28 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
29 CYCL DEF 7.3 Z+Q3	
30 CYCL DEF 10.0 PÖÖRAMINE	Pöördasendi arvutamine tasandil
31 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
32 L X+0 Y+0 R0 FMAX	Eelpositsioneerimine tasandil silindri keskmesse
33 L Z+5 R0 F1000 M3	Eelpositsioneerimine spindliteljel
34 LBL 1	
35 CC Z+0 X+0	Pooluse seadmine Z/X-tasandil
36 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Lähtepositsioon silindrile lähenemine, viltu materjali süvistades
37 L Y+Q7 R0 FQ12	Pikilõige suunas Y+
38 FN 1: $Q20 = +Q20 + +1$	Lõikeloenduri uuendamine
39 FN 1: $Q24 = +Q24 + +Q25$	Ruuminurga uuendamine
40 FN 11: IF +Q20 GT +Q13 GOTO LBL 99	Päring, kas on juba valmis, kui jah, siis siire lõppu
41 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Ligikaudsele „kaarele” liikumine järgmise pikilõike jaoks
42 L Y+0 R0 FQ12	Pikilõige suunas Y-
43 FN 1: $Q20 = +Q20 + +1$	Lõikeloenduri uuendamine
44 FN 1: $Q24 = +Q24 + +Q25$	Ruuminurga uuendamine
45 FN 12: IF +Q20 LT +Q13 GOTO LBL 1	Päring, kas on veel pooleli, kui jah, siis siire tagasi LBL 1-le
46 LBL 99	
47 CYCL DEF 10.0 PÖÖRAMINE	Pööramise lähtestamine
48 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
49 CYCL DEF 7.0 NULLPUNKT	Nullpunkti nihutamise lähtestamine
50 CYCL DEF 7.1 X+0	
51 CYCL DEF 7.2 Y+0	
52 CYCL DEF 7.3 Z+0	
53 LBL 0	Alamprogrammi lõpp
54 END PGM ZYLIN	

Näide: kumer kera otsfreesiga

Programmi käik

- Programm toimib ainult otsfreesiga
- Kerakontuur luuakse paljude väikeste sirglõikudega (Z/X-tasand, defineeritav Q14 abil). Mida väiksem nurgasamm on defineeritud, seda siledam on kontuur
- Kontuurilõigete arv määratakse nurgasammu järgi tasandil (Q18 abil)
- Kera freesitakse 3D-lõigetega alt üles
- Tööriista raadiust korrigeeritakse automaatselt



0 BEGIN PGM KERA MM	
1 FN 0: Q1 = +50	X-telje kese
2 FN 0: Q2 = +50	Y-telje kese
3 FN 0: Q4 = +90	Ruumiline lähtenurk (tasand Z/X)
4 FN 0: Q5 = +0	Ruumiline lõppnurk (tasand Z/X)
5 FN 0: Q14 = +5	Nurgasamm ruumis
6 FN 0: Q6 = +45	Kera raadius
7 FN 0: Q8 = +0	Pöördasendi lähtenurk tasandil X/Y
8 FN 0: Q9 = +360	Pöördasendi lõppnurk tasandil X/Y
9 FN 0: Q18 = +10	Nurgasamm tasandil X/Y jämetöötuse jaoks
10 FN 0: Q10 = +5	Kera raadiuse jämetöötusvaru
11 FN 0: Q11 = +2	Ohutu kaugus eelpositsioneerimiseks spindliteljel
12 FN 0: Q12 = +350	Freesimise ettenihe
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Tooriku defineerimine
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Tööriista kutsumine
16 L Z+250 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine
17 CALL LBL 10	Töötuse kutsumine
18 FN 0: Q10 = +0	Töötusvaru lähtestamine
19 FN 0: Q18 = +5	Nurgasamm tasandil X/Y peentöötuse jaoks
20 CALL LBL 10	Töötuse kutsumine
21 L Z+100 R0 FMAX M2	Tööriista eemaldamine, programmi lõpp
22 LBL 10	10. alamprogramm: töötlemine
23 FN 1: Q23 = +Q11 + +Q6	Z-koordinaadi arvutamine eelpositsioneerimiseks
24 FN 0: Q24 = +Q4	Ruumilise lähtenurga (tasand Z/X) kopeerimine
25 FN 1: Q26 = +Q6 + +Q108	Kera raadiuse korrigeerimine eelpositsioneerimiseks
26 FN 0: Q28 = +Q8	Pöördasendi kopeerimine tasandil
27 FN 1: Q16 = +Q6 + -Q10	Töötusvaru arvestamine kera raadiuse korral
28 CYCL DEF 7.0 NULLPUNKT	Nullpunkti nihutamine kera keskesse
29 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
30 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
31 CYCL DEF 7.3 Z-Q16	
32 CYCL DEF 10.0 PÖÖRAMINE	Pöördasendi lähtenurga arvutamine tasandil
33 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	

8.13 Programmeerimisnäited

34 LBL 1	Eelpositsioneerimine spindliteljel
35 CC X+0 Y+0	Pooluse seadmine X/Y-tasandil eelpositsioneerimiseks
36 LP PR+Q26 PA+Q8 R0 FQ12	Eelpositsioneerimine tasandil
37 CC Z+0 X+Q108	Pooluse seadmine Z/X-tasandil, nihutatuna tööriista raadiuse võrra
38 L Y+0 Z+0 FQ12	Liikumine põhja
39 LBL 2	
40 LP PR+Q6 PA+Q24 FQ12	Üles, ligikaudsele „kaarele” liikumine
41 FN 2: Q24 = +Q24 - +Q14	Ruuminurga uuendamine
42 FN 11: IF +Q24 GT +Q5 GOTO LBL 2	Päring, kas kaar on valmis, kui ei, siis tagasi LBL 2-le
43 LP PR+Q6 PA+Q5	Lõppnurka liikumine ruumis
44 L Z+Q23 R0 F1000	Eemaldamine spindliteljel
45 L X+Q26 R0 FMAX	Eelpositsioneerimine järgmise kaare jaoks
46 FN 1: Q28 = +Q28 + +Q18	Pöördasendi uuendamine tasandil
47 FN 0: Q24 = +Q4	Ruuminurga lähtestamine
48 CYCL DEF 10.0 PÖÖRAMINE	Uue pöördasendi aktiveerimine
49 CYCL DEF 10.0 ROT+Q28	
50 FN 12: IF +Q28 LT +Q9 GOTO LBL 1	
51 FN 9: IF +Q28 EQU +Q9 GOTO LBL 1	Päring, kas on veel pooleli, kui jah, siis siire tagasi LBL 1-le
52 CYCL DEF 10.0 PÖÖRAMINE	Pööramise lähtestamine
53 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
54 CYCL DEF 7.0 NULLPUNKT	Nullpunkti nihutamise lähtestamine
55 CYCL DEF 7.1 X+0	
56 CYCL DEF 7.2 Y+0	
57 CYCL DEF 7.3 Z+0	
58 LBL 0	Alamprogrammi lõpp
59 END PGM KERA MM	

9

**Programmeerimine:
lisafunktsioonid**

9.1 Lisafunktsioonide M ja STOPP sisestamine

9.1 Lisafunktsioonide M ja STOPP sisestamine

Põhialused

TNC lisafunktsioonidega, mida nimetatakse ka M-funktsioonideks, saate juhtida

- programmi käiku, nt katkestada programm
- masina funktsioone, näiteks spindli pöörlemist ja jahutussüsteemi sisse ja välja lülitada
- tööriista trajektooirežiimi



Masinavalmistaja võib vabastada lisafunktsioone, mida selles käsiraamatus ei ole kirjeldatud. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Positsioneerimislause lõppu või ka eraldi lausesse saab sisestada kuni kaks lisafunktsiooni M. TNC kuvab sellisel juhul järgmise dialoogi: **Lisafunktsioon M ?**

Tavaliselt peate dialoogi sisestama ainult lisafunktsiooni numbri. Teatud lisafunktsioonide korral jätkub dialoog funktsiooni parameetrite sisestamisega.

Töörežiimides Käsitsirežiim ja El. seaderatas sisestage lisafunktsioonid funktsiooniklahviga M.



Tuleb arvestada sellega, et mõned lisafunktsioonid muutuvad aktiivseks positsioneerimislause alguses ja mõned lõpus – sõltumata järjekorrast, milles nad vastavas arvjuhtimislauses paiknevad.

Lisafunktsioonid mõjuvad alates lausest, milles nad välja kutsutakse.

Mõned lisafunktsioonid kehtivad ainult lauses, milles nad on programmeeritud. Kui lisafunktsioonid ei mõju ainult lausekaupa, peate nad järgmises lauses eraldi M-funktsiooniga uuesti tühistama, sest muidu tühistatakse nad TNC poolt automaatselt alles programmi lõpus.

Lisafunktsiooni sisestamine STOPP-lauses

Programmeeritud STOPP-lause katkestab programmi käigu või programmi testi, nt tööriista kontrollimiseks. STOPP-lauses saab programmeerida lisafunktsiooni M:

STOP

- ▶ Programmi katkestuse programmeerimine: vajutage klahvi STOPP
- ▶ Sisestage lisafunktsioon M

NC-näidislaused

87 STOP M6

Lisafunktsioonid programmikäigu kontrollimiseks, spindli ja jahutussüsteemi jaoks 9.2

9.2 Lisafunktsioonid programmikäigu kontrollimiseks, spindli ja jahutussüsteemi jaoks

Ülevaade



Seadme tootja võib mõjutada allpool kirjeldatud lisafunktsioonide toimimist. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

M	Toime	Toimimine lause -	alguses	lõpus
M0	Programmi käik STOPP Spindel STOPP			■
M1	Valikuliselt programmi käik STOPP vajadusel spindel STOPP vajadusel jahutussüsteem VÄLJAS (ei toimi programmi testimisel, funktsioon on määratud seadme tootja poolt)			■
M2	Programmi käik STOPP Spindel STOPP Jahutussüsteem väljas Siire tagasi lausele1 Olekunäidu kustutamine (sõltub seadme parameetrist clearMode)			■
M3	Spindel SISSE päripäeva	■		
M4	Spindel SISSE vastupäeva	■		
M5	Spindel STOPP			■
M6	Tööriista vahetus Spindel STOPP Programmi käik STOPP			■
M8	Jahutusvedelik SEES	■		
M9	Jahutusvedelik VÄLJAS			■
M13	Spindel SISSE päripäeva Jahutussüsteem SISSE	■		
M14	Spindel SISSE vastupäeva Jahutusvedelik sisse	■		
M30	nagu M2			■

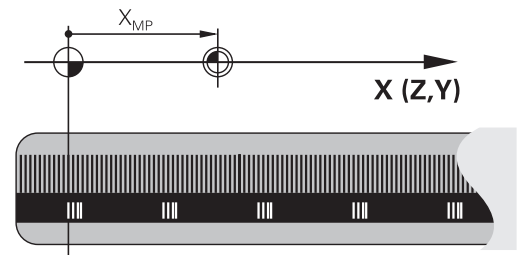
9.3 Lisafunktsioonid koordinaatide sisestamiseks

9.3 Lisafunktsioonid koordinaatide sisestamiseks

Seadmepõhiste koordinaatide programmeerimine: M91/M92

Mõõteskaala nullpunkt

Mõõteskaalal määrab võrdluspunkt mõõteskaala nullpunkti.



Seadme nullpunkt

Seadme nullpunkti on vaja

- liikumisala piirangute (tarkvaralise piirlüliti) seadistamiseks
- Masina fikseeritud positsioonidele (näiteks tööriista vahetamise positsioonile) liikumiseks
- tööriista võrdluspunkti seadistamiseks

Seadme tootja määrab iga telje puhul seadme parameetris seadme nullpunkti kauguse mõõteskaala nullpunktist.

Standardrežiim

TNC seondab koordinaadid tooriku nullpunktiga, vaata "Tugipunkti seadmine ilma 3D-kontaktandurita", Lehekülg 420.

Režiim M91 korral – seadme nullpunkt

Kui positsioneerimislausetes peavad koordinaadid olema seotud seadme nullpunktiga, sisestage nendes lausetes M91.



Kui M91-lauses programmeeritakse inkrementaalsed koordinaadid, on need koordinaadid seotud viimati programmeeritud M91-positsiooniga. Kui aktiivses arvjuhtimisprogrammis M91-positsiooni programmeeritud pole, on koordinaadid seotud tööriista tegeliku positsiooniga.

TNC näitab koordinaatide väärtusi seadme nullpunkti suhtes. Olekunäidikul lülitage koordinaatide näit REF peale, vaata "Olekunäidud", Lehekülg 73.

Režiim M92 korral – seadme tugipunkt

Peale seadme nullpunkti saab seadme tootja kehtestada veel ühe seadme fikseeritud positsiooni (seadme võrdluspunkti).

Seadme tootja määrab igale teljele seadme tugipunkti kauguse seadme nullpunktist (vt seadme kasutusjuhendit). Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Kui positsioneerimislausetes peavad koordinaadid olema seotud seadme tugipunktiga, sisestage nendes lausetes M92.



Ka M91 või M92 korral teostab TNC raadiuse korrektsiooni täpselt. Tööriista pikkust siiski arvesse **ei võeta**.

Toime

M91 ja M92 mõjuvad ainult programmilausetes, milles on programmeeritud M91 või M92.

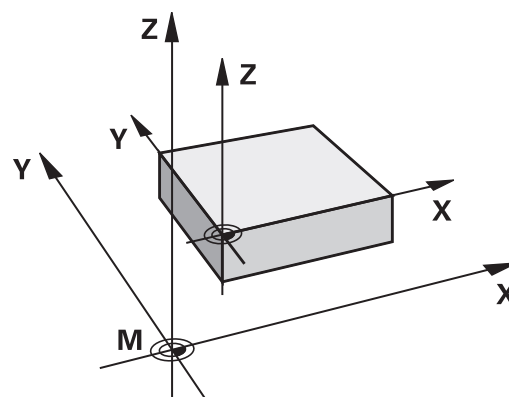
M91 ja M92 hakkavad mõjuma lause alguses.

Tooriku tugipunkt

Kui koordinaadid peavad alati olema seotud seadme nullpunktiga, saab tugipunkti seadmise ühele või mitmele teljele blokeerida.

Kui tugipunkti seadmine telgedele on blokeeritud, ei näita TNC käsitsirežiimis enam funktsiooniklahvi TUGIPUNKTI SEADMINE.

Joonisel on kujutatud masina ja tööriista nullpunktidega koordinaatsüsteeme.

**M91/M92 programmi testimise töörežiimis**

Et M91/M92-liikumisi saaks simuleerida ka graafiliselt, peate aktiveerima tööruumi seire ja laskma tooriku kuvada seatud võrdluspunkti alusel, vaata "Tooriku kujutamine tööruumis (tarkvarasuvand Advanced graphic features)", Lehekülg 473.

9.3 Lisafunktsioonid koordinaatide sisestamiseks**Positsioonidele lähenemine kallutamata
koordinaatsüsteemis kallutatud töötlustasandi korral:
M130****Standardne töörežiim kallutatud töötlustasandi korral**

Positsioneerimislausestes kasutatavad koordinaadid seob TNC pööratud koordinaatsüsteemiga.

Töörežiim M130 korral

Sirgete lausetes seondab TNC aktiivse, pööratud töötlemistasapinna korral koordinaadid mittepööratud koordinaatsüsteemiga.

TNC positsioneerib sellisel juhul (kallutatud) tööriista mittepööratud süsteemi programmeeritud koordinaatidele.

**Tähelepanu: kokkupõrkeoht!**

Järgnevad positsioneerimislausest või töötlustsükli teostatakse uuesti kallutatud koordinaatsüsteemis; see võib absoluutse eelpositsioneerimisega töötlustsükli korral valmistada probleeme.

Funktsioon M130 on lubatud ainult siis, kui funktsioon Töötlustasandi kallutamine on aktiivne.

Toime

M130 mõjub sirge-lausestes lausete kaupa ilma tööriista raadiuse korrektuurita.

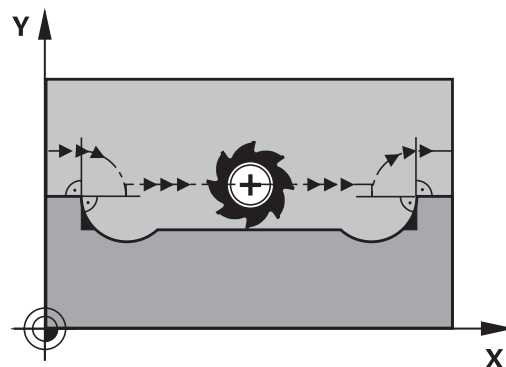
9.4 Lisafunktsioonid trajektoorde jaoks

Väikeste kontuuriastmete töötlemine: M97

Standardrežiim

Välisnurgas lisab TNC siirderingi. Väga väikeste kontuuriastmete korral kahjustaks tööriist seetõttu kontuuri.

TNC katkestab sellistes kohtades programmikäigu ja annab veateate "Tööriista raadius liiga suur".



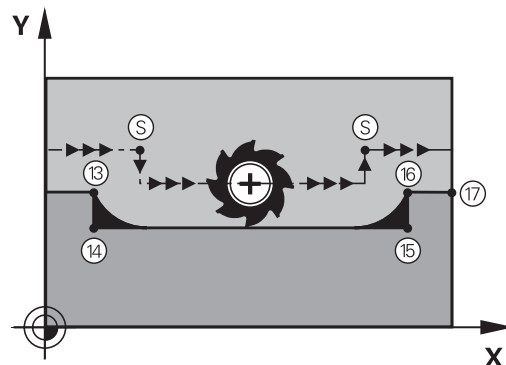
Režiim M97 korral

TNC määrab kontuurielementidele trajektoori lõikepunkti – nagu sisenurkade korral – ja viib tööriista üle selle punkti.

Programmeerige M97 lauses, kus on määratud välisnurgapunkt.



M97 asemel peaksite kasutama tunduvalt tõhusamat funktsiooni **M120 LA**vaata "Raadiuse korrektuuriga kontuuri eelnev arvutamine (LOOK AHEAD): M120 (tarkvarasuvand Miscellaneous functions)", Lehekülg 320!



Toime

M97 mõjub ainult programmi lauses, milles M97 on programmeeritud.



Kontuurnurka töödeldakse funktsiooniga M97 vaid ebatäielikult. Vajadusel peate kontuurnurka väiksema tööriistaga järeltöötleva.

NC-näidislaused

5 TOOL DEF L ... R+20	Suur tööriistaraadius
...	
13 L X... Y... R... F... M97	Liikumine kontuuripunkti 13
14 L IY-0.5 ... R... F...	Väikese kontuuriastme 13 ja 14 töötlemine
15 L IX+100 ...	Liikumine kontuuripunkti 15
16 L IY+0.5 ... R... F... M97	Väikese kontuuriastme 15 ja 16 töötlemine
17 L X... Y...	Liikumine kontuuripunkti 17

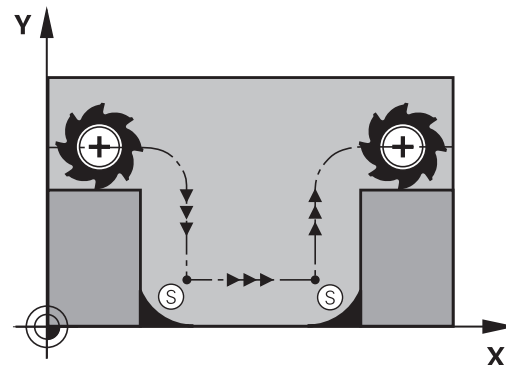
9.4 Lisafunktsioonid trajektoorde jaoks

Lahtiste kontuurinurkade täielik töötlemine: M98

Standardrežiim

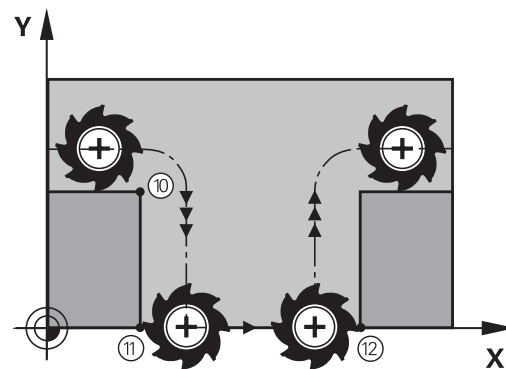
TNC määrab sisenurkadel freesimistrajektoorde lõikepunkti ja juhib tööriista sellest punktist uude suunda.

Kui kontuur on nurkades lahtine, ei töödelda seda täielikult:



Režiim M98 korral

Lisafunktsiooni M98 abil nihutab TNC tööriista nii kaugele, et kõiki kontuuripunkte töödeldakse:



Toime

M98 mõjub ainult programmilauses, milles M98 on programmeeritud.

M98 hakkab mõjuma lause lõpus.

NC-näidislaused

Liikumine järjekorras kontuuripunktidest 10, 11 ja 12:

10 L X... Y... RL F

11 L X... IY... M98

12 L IX+ ...

Ettenihketegur süvistusliikumiseks: M103

Standardrežiim

TNC nihutab tööriista viimati programmeeritud ettenihkega sõltumatult liikumissuunast.

Režiim M103 korral

TNC vähendab trajektoori ettenihet, kui tööriist liigub tööriistatelje negatiivses suunas. Ettenihe süvistamisel FZMAX arvutatakse viimati programmeeritud ettenihkest FPROG, rakendades tegurit F %:

$$FZMAX = FPROG \times F\%$$

M103 sisestamine

Kui sisestate positsioneerimislausesse M103, jätkab TNC dialoogi ja küsib tegurit F.

Toime

M103 hakkab mõjuma lause alguses.

M103 tühistamine: programmeerige M103 ilma tegurita uuesti



M103 mõjub ka aktiivse pööratud töötlemistasapinna korral. Ettenihke vähendamine mõjub siis liikumisel **kallutatud** tööriistatelje negatiivses suunas.

NC-näidislaused

Ettenihe süvistamisel moodustab 20% tasapinnaettenihkest.

...	Tegelik trajektoori ettenihe (mm/min):
17 L X+20 Y+20 RL F500 M103 F20	500
18 L Y+50	500
19 L IZ-2.5	100
20 L IY+5 IZ-5	141
21 L IX+50	500
22 L Z+5	500

9.4 Lisafunktsioonid trajektooride jaoks**Ettenihke millimeetrites/spindli pööramine: M136****Standardrežiim**

TNC nihutab tööriista programmis määratud ettenihkega F (mm/min).

Režiim M136 korral

Tolle kasutatavates programmides pole M136 kombineerituna äsja kasutuselevõetud alternatiiv-ettenihkega FU lubatud.

Aktiivse M136 korral ei tohi spindlit reguleerida.

Funktsiooni M136 korral nihutab TNC tööriista mitte mm/min, vaid programmis määratud ettenihkega F millimeetrites spindlipöörde kohta. Kui muudate spindli käsikorrektiooni kaudu pöörete arvu, kohandab TNC ettenihke automaatselt.

Toime

M136 hakkab mõjuma lause alguses.

M136 saab tühistada, kui programmeerida M137.

Ettenihkekiirus ringkaartel: M109/M110/M111

Standardrežiim

TNC seob programmeeritud ettenihkekiiruse tööriista keskpunkti trajektooriga.

Režiim M109 korral ringkaartel

TNC hoiab sisemisel ja välimisel töötlemisel ettenihet ringkaartel tööriista lõiketera juures konstantsena.



Ettevaatust, oht tööriistale ja toorikule!

Väga väikeste välisnurkade puhul suurendab TNC ettenihet nii palju, et tööriist või toorik võivad kahjustuda. Vältige väikeste välisnurkade puhul režiimi **M109**.

Režiim M110 korral ringkaartel

TNC hoiab ettenihet ringkaartel konstantsena ainult sisemisel töötlemisel. Ringkaarte välimisel töötlemisel ettenihke kohandamine ei toimi.



Kui defineerite enne töötlustsükli kutsumist M109 või M110 suuremana kui 200, mõjub ettenihke kohandamine ringkaartel ka nende töötlustsüklite sees. Töötlustsükli lõpus või pärast selle katkestamist taastatakse uuesti lähteseisund.

Toime

M109 ja M110 omandavad mõju lause alguses. M109 ja M110 lähtestatakse M111 abil.

9.4 Lisafunktsioonid trajektoorie jaoks

Raadiuse korrektuuriga kontuuri eelnev arvutamine (LOOK AHEAD): M120 (tarkvarasuvand Miscellaneous functions)**Standardrežiim**

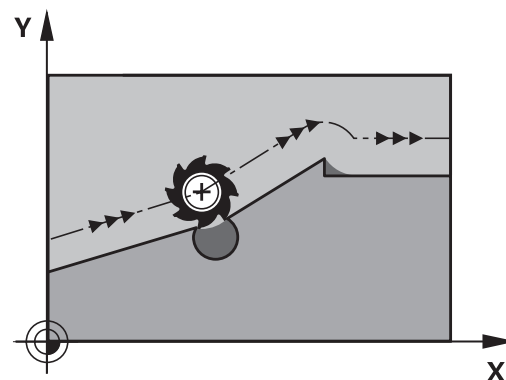
Kui tööriista raadius on korrigeeritud raadiusega kontuuriastmest suurem, katkestab TNC programmikäigu ja kuvab veateate. M97 (vaata "Väikeste kontuuriastmete töötlemine: M97", Lehekülg 315) blokeerib veateate, kuid toob kaasa lõikamismärgi ja nihutab täiendavalt nurka.

Sisselõigetel rikub TNC teatud juhtudel kontuuri.

Režiim M120 korral

TNC kontrollib korrigeeritud raadiusega kontuuri sisse- ja ülelõigete suhtes ning arvutab alates praegusest lausest tööriista trajektoori. Kohad, kus tööriist võiks kontuuri kahjustada, jäävad töötlemata (joonisel näidatud tumedana). M120 võite kasutada ka digitaliseeritud andmete või välises programmeerimissüsteemis loodud andmete varustamiseks tööriista raadiuse korrektuuriga. See võimaldab kompenseerida kõrvalekaldeid tööriista teoreetilisest raadiusest.

TNC poolt eelnevalt arvutatavate lausete arv (maks. 99) määratakse LA-ga (ingl. k.. Look Ahead: vaata ettepoole) M120 järel. Mida suurem lausete arv valida, mida TNC peab eelnevalt arvutama, seda aeglasemalt lauseid töödeldakse.

**Kirje**

M120 sisestamisel positsioneerimislausesse jätkab TNC selle lause dialoogi ning küsib eelnevalt arvutatavate lausete arvu LA.

Toime

M120 peab asuma arvjuhtimislausel, mis sisaldab ka raadiuse korrektuuri RL või RR. M120 mõjub alates sellest lausest, kuni

- tühistate raadiuse korrektuuri **R0** abil
- programmeerite M120 LA0
- programmeerite M120 ilma LA-ta
- **PGM CALL** abil mõne muu programmi valimine
- tsükli **19** või **PLANE**-funktsiooni abil töötlemistasapinna kallutamine

M120 hakkab mõjuma lause alguses.

Piirangud

- Pärast välist/sisest seiskamist tohite kontuuri siseneda ainult funktsiooni OTSEKÄIK LAUSESSSE N abil. Enne kui alustate lause täitmist, tühistage M120, vastasel korral annab TNC veateate
- Kui te kasutate trajektoorifunktsioone **RND** ja **CHF**, tohib lausetes enne ja pärast **RND** või **CHF** olla vaid töötlustasandi koordinaadid
- Kui lähenete kontuurile tangentsiaalselt, kasutage funktsiooni APPR LCT; APPR LCT-ga lause tohib sisaldada ainult töötlemistasapinna koordinaate
- Kui lahkute kontuurilt tangentsiaalselt, tuleb kasutada funktsiooni DEP LCT; DEP LCT-ga lause tohib sisaldada ainult töötlemistasapinna koordinaate
- Järgnevalt nimetatud funktsioonide kasutamiseks peate M120 ja raadiuse korrektuuri tühistama:
 - Tsükkel 32 tolerants
 - Tsükkel 19 töötlustasand
 - PLANE-funktsioon
 - M114
 - M128
 - FUNCTION TCPM

9.4 Lisafunktsioonid trajektooride jaoks

Seaderattaga positsioneerimise ülekattumine programmi täitmise ajal: M118 (tarkvarasuvand Miscellaneous functions)**Standardrežiim**

TNC nihutab tööriista programmikäigu töörežiimides vastavalt töötlusprogrammis määratule.

Režiim M118 korral

M118 abil saab programmikäigu ajal seaderattaga käsitsi teha väiksemaid korrekture. Selleks programmeerige M118 ja sisestage teljele (lineaar- või pöördeteljele) väärtus millimeetrites.

Kirje

Kui sisestate positsioneerimislausesse M118, jätkab TNC dialoogi ja küsib teljele väärtusi. Koordinaatide sisestamiseks kasutage oranživärvilisi teljeklahve või ASCII-klaviatuuri.

Toime

Seaderattaga positsioneerimise tühistamiseks programmeerige M118 uuesti ilma koordinaate sisestamata.

M118 hakkab mõjuma lause alguses.

NC-näidislaused

Programmikäigu ajal peab seaderattaga saama töötlustasandil liikuda programmeeritud väärtusest $X/Y \pm 1$ mm võrra ja pöördeteljel $B \pm 5^\circ$ võrra:

```
L X+0 Y+38.5 RL F125 M118 X1 Y1 B5
```



M118 toimib kallutatud koordinaatsüsteemis, kui aktiveerite töötlustasandi kallutamise käsitsirežiimi jaoks. Kui töötlustasandi kallutamine käsitsirežiimi jaoks pole aktiivne, toimib originaalne koordinaatsüsteem.

M118 toimib ka töörežiimis Positsioneerimine käsitsi sisestamisega!

Kui M118 on aktiivne, ei saa programmi katkestamisel funktsiooni KÄSITSI NIHUTAMINE kasutada!

Virtuaalne tööriistatelg VT

Seadme tootja peab TNC sellele funktsioonile kohandama, vt seadme kasutusjuhendit. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Virtuaalse tööriistateljega saab kaldpeaga seadmetel liikuda seaderatta abil ka viltu asetseva tööriista suunas. Liikumiseks virtuaalse tööriistatelje suunas valige seaderatta näidikul telg VT, vaata "Nihutamine elektrooniliste seaderatastega", Lehekülg 408. Seaderattaga HR 5xx saab vajadusel valida virtuaalse telje vahetult oranži teljeklahviga VI (vt seadme kasutusjuhendit).

Koos funktsiooniga M118 saab seaderatta ülekattumise teostada ka aktiivse tööriistatelje suunas. Selleks tuleb funktsioonis M118 vähemalt defineerida spindlitelg, millel on lubatud liikumisulatus (nt M118 Z5) ja valida seaderattal telg VT.

9.4 Lisafunktsioonid trajektooride jaoks

Tagasiliikumine kontuurilt tööriistatelse suunal: M140

Standardrežiim

TNC nihutab tööriista programmikäigu töörežiimides vastavalt töötlusprogrammis määratule.

Režiim M140 korral

M140 MB (move back) abil saab eemalduda kontuurist sisestatava teepikkuse võrra tööriistatelse suunas.

Kirje

Sisestades positsioneerimislausesse M140, jätkab TNC dialoogi ja küsib teepikkust, mille võrra tööriist peab kontuurist eemalduma. Kui tööriist peab kontuurist eemalduma, tuleb sisestada soovitud teepikkus. Liikumispiirkonna servani liikumiseks tuleb vajutada funktsiooniklahvi MB MAX.

Peale selle saab programmeerida ettenihet, millega tööriist liigub sisestatud teepikkuse võrra. Kui ettenihet ei sisestata, nihutab TNC tööriista programmeeritud teepikkuse võrra kiirkäiguga.

Toime

M140 mõjub ainult programmi lauses, milles M140 on programmeeritud.

M140 hakkab mõjuma lause alguses.

NC-näidislaused

Lause 250: Tööriista eemaldamine kontuurist 50 mm võrra

Lause 251: Tööriista liigutamine liikumispiirkonna servani

```
250 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB 50 F750
```

```
251 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB MAX
```



M140 toimib ka siis, kui funktsioon Töötlustaseme kallutamine on aktiivne. Kaldpeadega seadmetel nihutab TNC tööriista sellisel juhul kallutatud süsteemis.

Funktsiooniga **M140 MB MAX** saab eemalduda ainult positiivses suunas.

Enne **M140** defineerige kindlasti Tööriista kutsumine koos tööriista teljega, muidu jääb liikumissuund määramata.

Kontaktanduri kontrolli deaktiveerimine: M141

Standardrežiim

Kui soovite nihutada seadme telge, annab TNC kõrvalekaldunud anduri korral veateate.

Režiim M141 korral

TNC nihutab seadme telge ka siis, kui kontaktandur on kõrvale kaldunud. See funktsioon on vajalik, kui kirjutate oma mõõtetsükli seotuna mõõtetsükliga 3, et kontaktandurit pärast kõrvalekaldumist positsioneerimislausega taas eemaldada.



Tähelepanu: kokkupõrkeoht!

Funktsiooni M141 kasutamisel jälgige seda, et eemaldate kontaktanduri õiges suunas.

M141 mõjub ainult sirge-lausetega liikumiste korral.

Toime

M141 mõjub ainult programmi lauses, milles M141 on programmeeritud.

M141 hakkab mõjuma lause alguses.

9.4 Lisafunktsioonid trajektooride jaoks**Põhipööramise kustutamine: M143****Standardrežiim**

Põhipööramine toimib nii kaua, kuni see lähtestatakse või kirjutatakse üle uue väärtusega.

Režiim M143 korral

TNC kustutab programmeeritud põhipööramise arvjuhtimisprogrammis.



Funktsioon **M143** pole lause jätkamisel lubatud.

Toime

M143 mõjub ainult programmi lauses, milles M143 on programmeeritud.

M143 hakkab mõjuma lause alguses.

Tööriista automaatne ülestõstmine kontuurilt NC-stopi korral: M148

Standardrežiim

TNC seiskab NC -stopi korral kõik nihkeliikumised. Tööriist jääb katkestuspunkti seisma.

Režiim M148 korral



Funktsioon M148 peab olema seadme tootja poolt lubatud. Seadme tootja määrab seadme parameetris kindlaks trajektoori, mida mööda TNC peab **LIFTOFF**-i korral liikuma.

TNC nihutab tööriista kuni 2 mm võrra tööriistatäpi suunas kontuurilt tagasi, kui sisestasite tööriistatabeli veergu **LIFTOFF** aktiivsele tööriistale parameetri Yvaata "Tööriista andmete sisestamine tabelisse", Lehekülg 148.

LIFTOFF toimib järgmistes olukordades:

- Kasutaja poolt rakendatava NC-stopi korral
- Tarkvara poolt rakendatava NC-stopi korral, näiteks, kui ajamisüsteemis on ilmnenud viga
- Voolukatkestuse korral



Tähelepanu: kokkupõrkeoht!

Tuleb arvestada sellega, et kontuurile uuesti lähenemisel võivad eelkõige kõverpindadel tekkida kontuurikahjustused. Tõmmake tööriist enne kontuurile naasmist tagasi!

Defineerige väärtus, mille võrra tuleb tööriist üles tõsta, seadme parameetris **CfgLiftOff**. Lisaks saate seadme parameetris **CfgLiftOff** funktsiooni üldse inaktiveerida.

Toime

M148 toimib nii kaua, kuni M149 deaktiveeritakse.

M148 hakkab toimima lause alguses, M149 lause lõpus.

9.4 Lisafunktsioonid trajektooride jaoks**Nurkade ümardamine: M197****Standardrežiim**

Aktiivse raadiusekorrektuuri korral lisab TNC välisnurgas üleminekukaare. See võib põhjustada serva mahalõikamist.

Talitus M197-ga

Funktsiooniga M197 pikendatakse kontuuri nurgas tangentsiaalselt ja seejärel lisatakse väiksem üleminekukaar. Kui programmeerite funktsiooni M197 ja siis vajutate klahvi ENT, avab TNC sisestusvälja **DL**. Väljal **DL** defineerige pikkus, mille võrra TNC kontuuri elemente pikendab. M197-ga väheneb nurga raadius, nurka lõigatakse vähem ja liikumine trajektooril kulgeb ikkagi sujuvalt.

Toime

Funktsioon M197 toimib lausehaaval ja ainult välisnurkades.

NC-näidislaused

```
L X... Y... RL M197 DL0.876
```

10

**Programmeerimine:
erifunktsioonid**

10.1 Erifunktsioonide ülevaade

10.1 Erifunktsioonide ülevaade

TNC võimaldab erinevateks rakendusteks kasutada järgmisi töhusaid erifunktsioone:

Funktsioon	Kirjeldus
Vibratsiooni summutamine (tarkvarasuvand)	Lehekülg 333
Töö tekstifailidega	Lehekülg 342
Töö vabalt defineeritavate tabelitega	Lehekülg 346

Klahvi SPEC FCT ja vastavate funktsiooniklahvide kaudu on teil ligipääs täiendavatele TNC erifunktsioonidele. Järgnevad tabelid pakuvad ülevaadet võimalikest funktsioonidest.

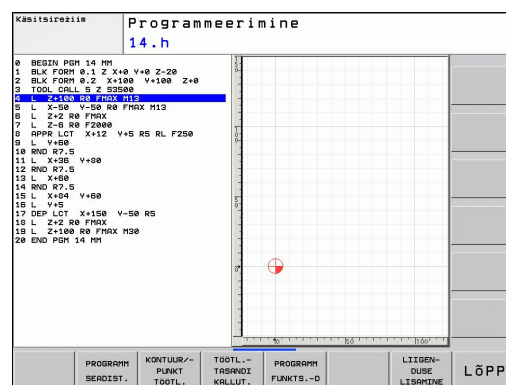
Peamenüü erifunktsioonid SPEC FCT

SPEC FCT ▶ Valige erifunktsioonid

Funktsioon	Funktsiooni- klahv	Kirjeldus
Programmi defineerimine	PROGRAMM SEADIST.	Lehekülg 331
Kontuur- ja punkttootlemise funktsioonid	KONTUUR/- PUNKT TOOTL.	Lehekülg 331
PLANE-funktsiooni defineerimine	TOOTL.- TASANDI KALLUT.	Lehekülg 357
Erinevate lihttekst-funktsioonide defineerimine	PROGRAMM FUNKTS.-D	Lehekülg 332
Liigenduspunkti defineerimine	LIIGEN- DUSE LISAMINE	Lehekülg 123



Pärast klahvi SPEC FCT vajutamist võite klahviga GOTO avada **smartSelect** valikuakna. TNC kuvab struktuuri ülevaate koos kõigi kasutuses olevate funktsioonidega. Kursori või hiirega saate puustruktuuris kiirelt liikuda ja funktsioone valida. Parempoolses aknas kuvab TNC vastavate funktsioonide kohta online-abi.

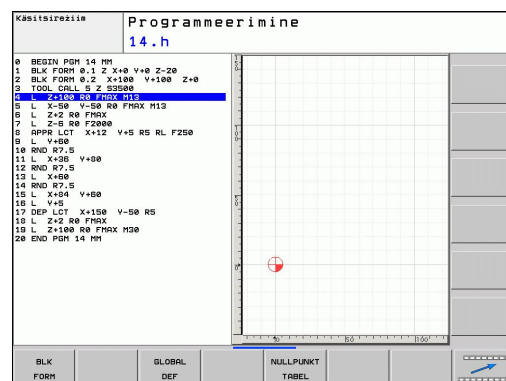


Programmide menüü

PROGRAMM
SEADIST.

- Programmide menüü valimine

Funktsioon	Funktsiooni- klahv	Kirjeldus
Tooriku defineerimine	BLK FORM	Lehekülg 89
Nullpunktitabeli valimine	NULLPUNKT TABEL	Vaata kasutusjuhendit Tsüklid

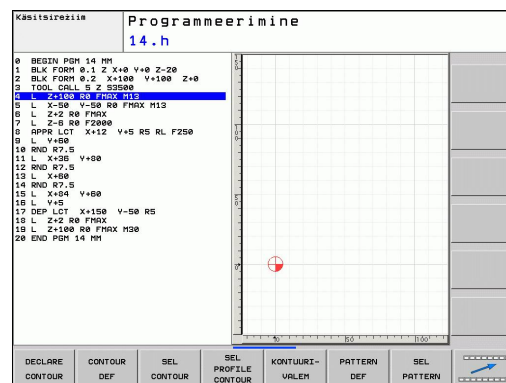


Kontuur- ja punkttootlemise funktsioonide menüü

KONTUUR/-
PUNKT
TOOTL.

- Valige menüü kontuur- ja punkttootlemise funktsioonide jaoks

Funktsioon	Funktsiooni- klahv	Kirjeldus
Kontuuri kirjelduste omistamine	DECLARE CONTOUR	Vaata kasutusjuhendit Tsüklid
Lihtsa kontuuri valemi defineerimine	CONTOUR DEF	Vaata kasutusjuhendit Tsüklid
Kontuuri definitsiooni valimine	SEL CONTOUR	Vaata kasutusjuhendit Tsüklid
Keeruka kontuuri valemi defineerimine	KONTUURI- VALEM	Vaata kasutusjuhendit Tsüklid
Korrapärase töötlusmusteri defineerimine	PATTERN DEF	Vaata kasutusjuhendit Tsüklid
Töötluspositsioonidega punktifaili valimine	SEL PATTERN	Vaata kasutusjuhendit Tsüklid



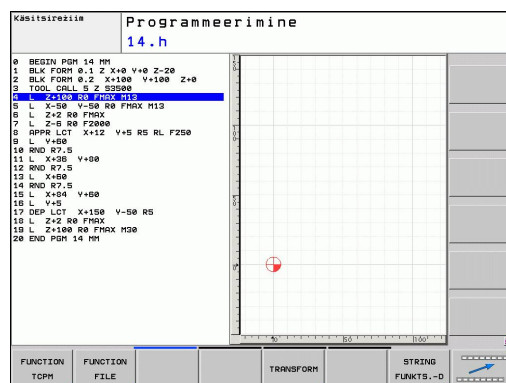
10.1 Erifunktsioonide ülevaade

Erinevate lihttekst-funktsioonide defineerimise menüü

PROGRAMM
FUNKTS.-D

- Erinevate lihttekst-funktsioonide defineerimise menüü valimine

Funktsioon	Funktsiooni- klahv	Kirjeldus
Pöördtelgede positsioneerimise defineerimine	TCPM	Lehekülg 386
Failifunktsioonide defineerimine	FUNCTION FILE	Lehekülg 338
Paralleeltelgede U, V, W positsioneerimise kindlaksmääramine	FUNCTION PARAX	Lehekülg 334
Koordinaatide muundamise defineerimine	TRANSFORM	Lehekülg 339
Stringifunktsioonide defineerimine	STRING FUNKTS.-D	Lehekülg 287
Kommentaari lisamine	KOMMENT. LISAMINE	Lehekülg 121



10.2 Aktiivne vibratsiooni summutamine ACC (tarkvarasuvand)

Kasutamine



Seadme tootja peab selle funktsiooni aktiveerima ja kohandama.

Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Jämetöötlemisel (jõufreesimisel) toimivad suured freesimisjõud. Sõltuvalt tööriista pöörlemissagedusest ja masina resonantssagedustest ning laastu mahust (freesimisjõudlusest) võib esineda vibratsiooni. See vibratsioon esitab masinale raskeid nõudmisi. Detaili pealispinnal tekitab see inetuid täkkeid. Ka tööriist kulub selle tulemusena tugevalt ja ebakorrapäraselt ning võib isegi puruneda.

Vibratsiooni vähendamiseks pakub HEIDENHAIN nüüd funktsiooni **ACC (Active Chatter Control)** abil mõjusat reguleerimist. Intensiivse laastumurdmise olukorras mõjub selle funktsiooni rakendamine eriti tõhusalt. ACC-ga saavutatakse märksa paremaid lõikamistulemusi. Sõltuvalt seadme tüübist võib võrdse ajakuluga saavutada 25% või enamgi suurema laastueemaldusmahu. Samaaegselt väheneb seadme koormus ja kasvab tööriista seisaeg.



Arvestage sellega, et ACC töötati välja intensiivseks laastumurdmiseks ning on eriti tõhus just sellel alal. Kas ACC pakub mingeid eeliseid ka tavalise jämetöötlemise puhul, seda peate ise katsetama.

Kui kasutate funktsiooni ACC, peate tööriistatabelis TOOL.T vastava tööriista jaoks sisestama lõiketerade arvu **CUT**.

ACC aktiveerimine/deaktiveerimine

ACC aktiveerimiseks tuleb vastava tööriista jaoks seada tööriistatabeli TOOL.T veerus **ACC = 1**. Muid seadistusi pole vaja teha.

ACC deaktiveerimiseks tuleb seada veerus **ACC = 0**.

10.3 Töö paralleeltelgedega U, V ja W

10.3 Töö paralleeltelgedega U, V ja W

Ülevaade



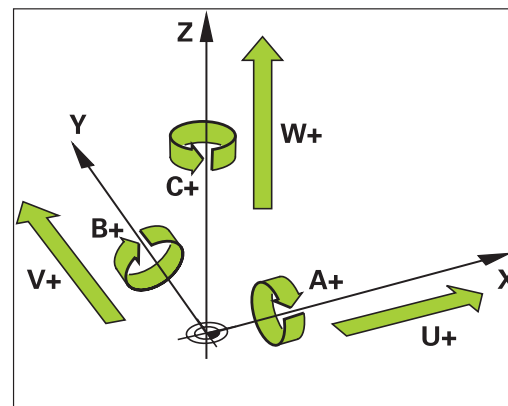
Kui soovite kasutada paralleeltelgede funktsioone, peab teie seade olema seadmetootja poolt konfigureeritud.

Põhitelgede X, Y ja Z kõrval on olemas ka paralleelselt kulgevad lisateljed U, V ja W. Peateljed ja paralleelteljed on omavahel kindlalt paigutatud:

Peatelg	Paralleeltelg	Ümartelg
X	U	A
Y	V	B
Z	W	C

TNC pakub paralleeltelgedega U, V ja W töötamiseks järgmisi funktsioone:

Funktsioon	Tähendus	Funktsiooni-Lehekülg klahv	
PARAXCOMP	Defineerige, kuidas peab TNC paralleeltelgede positsioneerimisel toimima		336
PARAXMODE	Defineerige, milliseid telgi peab TNC töötluseks kasutama		336



Pärast TNC käivitamist toimib üksnes standardkonfiguratsioon. TNC lähtestab paralleeltelje funktsioonid järgmiste funktsioonidega:

- programmi valimine
- programmi lõpp
- M2 või M30
- programmi katkestamine (**PARAXCOMP** jääb aktiivseks)
- **PARAXCOMP OFF** või **PARAXMODE OFF**

Enne masina kinemaatika vahetamist peate desaktiveerima paralleeltelje funktsioonid.

FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY

Funktsiooniga **PARAXCOMP DISPLAY** lülitate sisse paralleeltelje liikumise kuvafunktsiooni. TNC arvutab paralleeltelje liikumise vastava peatelje positsiooninäidul (koondnäit). Seetõttu näitab peatelje positsiooninäit alati tööriista suhtelist kaugust detailist, sõltumata sellest, kas liigutate pea- või kõrvaltelge.

Defineerimisel toimige järgnevalt:

SPEC FCT	▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
PROGRAMM FUNKTS.-D	▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
FUNCTION PARAX	▶ valige FUNCTION PARAX
FUNCTION PARAXCOMP	▶ valige FUNCTION PARAXCOMP
FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY	▶ Valige FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY
	▶ Defineerige paralleeltelg, mille liikumist peab TNC vastava peatelje positsiooninäidul arvutama

NC-lause

13 FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY W

FUNCTION PARAXCOMP MOVE



Funktsiooni **PARAXCOMP MOVE** saate kasutada ainult koos sirge-lausetega (L).

NC-lause

13 FUNCTION PARAXCOMP MOVE W

Funktsiooniga **PARAXCOMP MOVE** kompenseerib TNC paralleeltelje liikumised tänu vastava peatelje kompensatsiooniliikumisele.

Näiteks W-telje paralleeltelje liikumisel negatiivses suunas, liigutatakse peatelge Z samal ajal sama väärtuse võrra positiivses suunas. Tööriista suhteline kaugus detailist jääb samaks. Portaalseadme kasutamine: pinooli sisseviimine, et risttala sünkroonselt alla viia.

Defineerimisel toimige järgnevalt:

SPEC FCT	▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
PROGRAMM FUNKTS.-D	▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
FUNCTION PARAX	▶ valige FUNCTION PARAX
FUNCTION PARAXCOMP	▶ valige FUNCTION PARAXCOMP
FUNCTION PARAXCOMP MOVE	▶ valige FUNCTION PARAXCOMP MOVE
	▶ defineerige paralleeltelg

10.3 Töö paralleeltelgedega U, V ja W

FUNCTION PARAXCOMP OFF

Funktsiooniga **PARAXCOMP OFF** lülitate välja paralleeltelje funktsioonid **PARAXCOMP DISPLAY** ja **PARAXCOMP MOVE**.

Defineerimisel toimige järgnevalt:

- SPEC
FCT

PROGRAMM
FUNKTS.-D

FUNCTION
PARAX

FUNCTION
PARAXCOMP

FUNCTION
PARAXCOMP
OFF

 - ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
 - ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
 - ▶ valige **FUNCTION PARAX**
 - ▶ valige **FUNCTION PARAXCOMP**
 - ▶ valige **FUNCTION PARAXCOMP OFF**. Kui soovite paralleeltelje funktsioone välja lülitada vaid üksikute paralleeltelgede jaoks, siis näidake ka need teljed ära

FUNCTION PARAXMODE



Funktsiooni **PARAXMODE** aktiveerimiseks peate alati defineerima 3 telge.

Kui kombineerite funktsioone **PARAXMODE** ja **PARAXCOMP**, deaktiveerib TNC funktsiooni **PARAXCOMP** selle telje jaoks, mis defineeriti mõlemas funktsioonis. Pärast funktsiooni **PARAXMODE** desaktiveerimist on funktsioon **PARAXcomp** uuesti aktiivne.

Funktsiooniga **PARAXMODE** defineerite teljed, millega TNC peab töötuse läbi viima. Kõik liikumised ja kontuurikirjeldused programmeerite sõltumata seadmest peatelgede X, Y ja Z kaudu.

Defineerige funktsioonis **PARAXMODE** 3 telge (nt **FUNCTION PARAXMODE X Y W**), millega TNC-I tuleb programmeeritud liikumine sooritada.

Defineerimisel toimige järgnevalt:

- SPEC
FCT

PROGRAMM
FUNKTS.-D

FUNCTION
PARAX

FUNCTION
PARAXMODE

FUNCTION
PARAXMODE

 - ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
 - ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
 - ▶ valige **FUNCTION PARAX**
 - ▶ valige **FUNCTION PARAXMODE**
 - ▶ valige **FUNCTION PARAXMODE**
 - ▶ defineerige töötuse teljed

NC-laused

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF W

NC-laused

13 FUNCTION PARAXMODE X Y W

Peatelje ja paralleeltelje samaaegne liikumine

Kui funktsioon **PARAXMODE** on aktiivne, sooritab TNC programmeeritud liikumised funktsioonis defineeritud telgedega. Kui TNC peab samal ajal liigutama paralleeltelge ja vastavat peatelge, võite vastava telje sisestada märgiga „&“. &-märgiga telg käib siis peatelje kohta.



Süntaksielement „&“ on lubatud ainult L-lausetes.

Peatelje täiendav positsioneerimine käsuga „&“ toimub REF-süsteemis. Kui olete positsiooninäidu seadistanud „tegelikule väärtusele“, siis seda liikumist ei kuvata. Lülitage positsiooninäit vajaduse korral tagasi „REF-väärtusele“.

NC-lause

13 FUNCTION PARAXMODE X Y W

14 L Z+100 &Z+150 R0 FMAX

FUNCTION PARAXMODE OFF

Funktsiooniga **PARAXCOMP OFF** lülitate paralleeltelgede funktsiooni välja. TNC kasutab seadmetootja konfigureeritud peatelgi.

Defineerimisel toimige järgnevalt:

SPEC
FCT

PROGRAMM
FUNKTS.-D

FUNCTION
PARAX

FUNCTION
PARAXMODE

FUNCTION
PARAXMODE
OFF

- ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
- ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
- ▶ valige **FUNCTION PARAX**
- ▶ valige **FUNCTION PARAXMODE**
- ▶ valige **FUNCTION PARAXMODE OFF**

NC-lause

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF

10.4 Failifunktsioonid

10.4 Failifunktsioonid

Kasutamine

FUNCTION FILE-funktsiooniga saate NC-programmis faile kopeerida, nihutada ja kustutada.



FILE-funktsioone ei tohi te kasutada programmide või failide puhul, millele te viitasite eelnevalt funktsioonidega **CALL PGM** või **CYCL DEF 12 PGM CALL**.

Failitehete defineerimine

- SPEC
FCT

PROGRAMM
FUNKTS.-D

FUNCTION
FILE
- ▶ Erifunktsioonide valimine
 - ▶ Valige programmifunktsioonid
 - ▶ Failioperatsiooni valimine: TNC kuvab olemasolevad funktsioonid

Funktsioon	Tähendus	Funktsiooni- klahv
FILE COPY	Faili kopeerimine: määrake kopeeritava faili ja sihtfaili teede nimed.	FILE COPY
FILE MOVE	Faili teisaldamine: määrake teisaldatava faili ja sihtfaili teede nimed.	FILE MOVE
FILE DELETE	Faili kustutamine: määrake kustutatava faili tee nimi	FILE DELETE

10.5 Koordinaatide teisenduse defineerimine

Ülevaade

Alternatiivina koordinaatide muundamise tsüklile 7 **NULLPUNKTI NIHUTAMINE** võite kasutada ka lihttekstfunksiooni **TRANS DATUM**. Nagu tsüklis 7, saate ka **TRANS DATUM**-ga nihutamisväärtusi vahetult programmeerida või valitavast nullpunktitabelist rea aktiveerida. Lisaks saate kasutada funktsiooni **TRANS DATUM RESET**, millega saate aktiivse nullpunkti nihutamise lihtsal viisil lähtestada.

TRANS DATUM AXIS

Funktsiooniga **TRANS DATUM AXIS** saate defineerida nullpunkti nihutamise, kui sisestate väärtused vastaval teljel. Võite ühes lauses defineerida kuni 9 koordinaati, inkrementaalsete koordinaatide sisestamine on võimalik. Defineerimisel toimige järgnevalt:

SPEC
FCT

PROGRAMM
FUNKTS.-D

TRANSFORM

TRANS
DATUM

VÄÄRTUSED
X Y Z

- ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
- ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
- ▶ Valige teisendused
- ▶ Valige nullpunkti nihutamine **TRANS DATUM**
- ▶ Valige funktsiooniklahv väärtuste sisestamiseks
- ▶ Sisestage nullpunkti nihe soovitud telgedel, kinnitage klahviga ENT

NC-lause

13 TRANS DATUMAXIS X+10 Y+25 Z+42



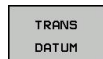
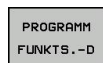
Absoluutsed sisestatud väärtused on seotud tooriku nullpunktiga, mis määratud tugipunkti seadmisega või eelseadega eelseadetabelist.
Inkrementaalväärtused on alati seotud viimati kehtinud nullpunktiga - see võib olla juba nihutatud.

10.5 Koordinaatide teisenduse defineerimine

TRANS DATUM TABLE

Funktsiooniga **TRANS DATUM TABLE** saate defineerida nullpunkti nihutamise nullpunkti numbri valimisel nullpunkti tabelist.

Defineerimisel toimige järgnevalt:



- ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
- ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
- ▶ Valige teisendused
- ▶ Valige nullpunkti nihutamine **TRANS DATUM**
- ▶ Minge kursoriga tagasi funktsioonile **TRANS AXIS**
- ▶ Valige nullpunkti nihutamine **TRANS DATUM TABLE**
- ▶ Soovi korral sisestage nullpunkti tabeli nimi, kust soovite aktiveerida nullpunkti numbri, kinnitage klahviga ENT. Kui te ei soovi defineerida nullpunkti tabelit, kinnitage klahviga NO ENT
- ▶ Sisestage reanumbrid, mida TNC aktiveerima peab, kinnitage klahviga ENT

NC-lause

13 TRANS DATUMTABLE TABLINE25



Kui te ei ole **TRANS DATUM TABLE**-lauses nullpunkti tabelit defineerinud, siis kasutab TNC **SEL TABLE**-ga juba varem NC-programmis valitud nullpunkti tabelit või programmikäigu töörežiimis valitud nullpunkti tabelit olekuga M.

TRANS DATUM RESET

Funktsiooniga **TRANS DATUM RESET** saate nullpunkti nihutamise lähtestada. Seejuures ei ole oluline, kuidas te nullpunkti defineerinud olete. Defineerimisel toimige järgnevalt:

SPEC
FCT

PROGRAMM
FUNKTS.-D

TRANSFORM

TRANS
DATUM



NULLPUNKTI
ÜMBERPAIG.
TAGASTUS

- ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
- ▶ Valige menüü erinevate lihtteksti funktsioonide defineerimiseks
- ▶ Valige teisendused
- ▶ Valige nullpunkti nihutamine **TRANS DATUM**
- ▶ Minge kursoriga tagasi funktsioonile **TRANS AXIS**
- ▶ Valige nullpunkti nihutamine **TRANS DATUM RESET**

NC-lause

13 TRANS DATUM RESET

10.6 Tekstifailide loomine

10.6 Tekstifailide loomine

Kasutamine

Juhtseadmes TNC saate tekstiredaktori abil tekste luua ja töödelda.

Tüüpilised kasutuskohad:

- Kogemuslike väärtuste fikseerimine
- Tööprotsessi dokumenteerimine
- Valemibaasi loomine

Tekstifailide tüübiks on .A (ASCII). Kui soovitakse töödelda muid faile, teisendage need esmalt tüüpi .A.

Tekstifaili avamine ja sulgemine

- ▶ Valige töörežiim "Programmi salvestamine/redigeerimine"
- ▶ Failihalduri kutsumine: vajutage klahvi PGM MGT
- ▶ Tüüpi .A kuuluvate failide kuvamine: vajutage järgemööda funktsiooniklahvi TÕÜBI VALIMINE ja funktsiooniklahvi .A KUVAMINE
- ▶ Valige fail ja avage see funktsiooniklahviga VALIMINE või klahviga ENT või avage uus fail: sisestage uus failinimi ja kinnitage klahviga ENT

Tekstiredaktori sulgemiseks valige failihaldur ja valige mõnda teise tüüpi kuuluv fail, näiteks töötlusprogramm.

Kursori liigutamine	Funktsiooniklahv
Kursor ühe sõna võrra paremale	
Kursor ühe sõna võrra vasakule	
Kursor järgmisele ekraanileheküljele	
Kursor eelmisele ekraanileheküljele	
Kursor faili algusesse	
Kursor faili lõppu	

Tekstide redigeerimine

Tekstiredaktori erimese rea kohal asub teabeväli, millel kuvatakse faili nimi, koht ja reainfo:

Fail: Tekstifaili nimi

Rida: Kursori tegelik reapositsioon

Veerg: Kursori tegelik veerupositsioon

Tekst lisatakse kohta, kus kursor parajasti asub. Nooleklahvidega saate kursorit tekstifailis suvalisse kohta liigutada.

Rida, milles kursor asetseb, kuvatakse värviliselt. Klahviga Return või ENT saate ridu murda.

Tärkide, sõnade ja ridade kustutamine ja uuesti lisamine

Tekstiredaktoriga saate terveid sõnu või ridasid kustutada ja mõnda muusse kohta lisada.

- ▶ Liigutage kursor sõnale või reale, mis tuleb kustutada ja teise kohta lisada
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi SÕNA KUSTUTAMINE või REA KUSTUTAMINE: tekst eemaldatakse ja salvestatakse vahemällu
- ▶ Nihutage kursor positsioonile, kuhu tuleb tekst lisada, ja vajutage funktsiooniklahvi REA/SÕNA LISAMINE

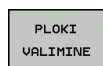
Funktsioon	Funktsiooniklahv
Rea kustutamine ja vahemällu salvestamine	REA KUSTUTAM.
Sõna kustutamine ja vahemällu salvestamine	SÕNA KUSTUTAM.
Sümboli kustutamine ja vahemällu salvestamine	MÄRGI KUSTUTAM.
Rea või sõna uuesti lisamine pärast kustutamist	REA/ SÕNA LISAMINE

10.6 Tekstifailide loomine

Tekstiplokkide töötlemine

Võite suvalise suurusega tekstiplokke kopeerida, kustutada ja mõnda muusse kohta lisada. Selleks märkige esmalt ära soovitud tekstiplokk:

- ▶ Tekstiploki märkimine: liigutage kursor sümbolile, kust soovite hakata teksti märkima



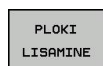
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi PLOKI MÄRKIMINE
- ▶ Nihutage kursor sümbolile, millel teksti märkimine peab lõppema. Kui kursorit nooleklahvidega otse üles ja alla nihutada, märgitakse vahepealsed tekstiread täielikult ära – märgitud teksti näidatakse värviliselt

Pärast soovitud tekstiploki märkimist saate teksti töötlemist jätkata järgmiste funktsiooniklahvidega:

Funktsioon	Funktsiooniklahv
Märgitud ploki kustutamine ja vahemällu salvestamine	
Märgitud ploki vahemällu salvestamine ilma kustutamisetä (kopeerimine)	

Kui soovite vahemällu salvestatud ploki lisada mõnda muusse kohta, järgige järgmisi samme:

- ▶ Nihutage kursor positsioonile, kuhu soovite vahemällu salvestatud tekstiploki lisada

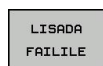


- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi PLOKI LISAMINE: lisatakse tekst

Seni, kuni tekst on vahemälus, saate teksti lisada suvaline arv kordi.

Märgitud ploki ülekandmine teise faili

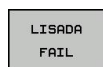
- ▶ Märkige tekstiplokk nagu eespool kirjeldatud



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi ÜLEKANDMINE FAILI. TNC näitab dialoogi **Sihtfail** =
- ▶ Sisestage sihtfaili tee ja nimi. TNC kannab märgitud tekstiploki üle sihtfaili. Kui sisestatud nimega sihtfaili enam olemas ei ole, kirjutab TNC märgitud teksti uude faili

Muu faili lisamine kursoripositsioonile

- ▶ Nihutage kursor tekstipositsioonile, kuhu soovite lisada mõnda muud tekstifaili



- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi FAILI LISAMINE. TNC näitab dialoogi **Failinimi** =
- ▶ Sisestage faili nimi ja tee, mida soovite lisada

Tekstiosade otsimine

Tekstiredaktori otsingufunktsiooni abil saate tekstis üles leida sõnu või sümbolijadasid. TNC pakub kahte võimalust.

Käesoleva teksti otsimine

Otsingufunktsioon peab leidma sõna, mis vastab kursori antud hetke asukohas olevale sõnale:

- ▶ Viige kursor soovitud sõnale
- ▶ Otsingufunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi OTSI
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi KÄESOLEVA SÕNA OTSIMINE
- ▶ Otsingufunktsioonist väljumine: vajutage funktsiooniklahvi LÕPP

Suvalise teksti otsimine

- ▶ Otsingufunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi OTSI.
TNC näitab dialoogi **Teksti otsing**:
- ▶ Otsitava teksti sisestamine
- ▶ Teksti otsing: vajutage funktsiooniklahvi TEOSTA
- ▶ Otsingufunktsiooni lõpetamiseks vajutage funktsiooniklahvi LÕPP

10.7 Vabalt defineeritavad tabelid

10.7 Vabalt defineeritavad tabelid

Alused

Vabalt defineeritavates tabelites võite te salvestada ja lugeda suvalist informatsiooni NC-programmist. Selleks on teie käsutuses Q-parameetri-funktsioonid **FN 26** kuni **FN 28**.

Te saate muuta struktuuriredaktoriga vabalt defineeritavate tabelite formaati, st nende veergusid ja omadusi. Seega saate koostada tabeleid, mis vastavad täpselt teie rakendusele.

Sealt edasi saab valida tabelivaate (standardseade) või vormivaate vahel.

Prog. täite- süsteem		Tabeli redigeerimine					
TNC:\nc_prog\PGM\123.TAB							
NR	X	Y	Z	R	C	DC	
0		49.999	0				
1	99.994	49.999	0				
2	99.999	50.001	0				
3	100.002	49.999	0				
4	99.999	50.002					
5							
6							
7							
8							
9							
10							

Vabalt defineeritavate tabelite koostamine

- ▶ Valige failihaldus: vajutage klahvile PGM MGT
- ▶ Suvalise failinime sisestamine laiendiga TAB, kinnitamine klahviga ENT: TNC näitab esiletõstetud aknas kindlalt talletatud tabeliformaate
- ▶ Valige nooleklahviga tabeli mall, nt **EXAMPLE.TAB**, kinnitage klahviga ENT: TNC avab uue tabeli eelnevalt määratud formaadis.
- ▶ Selleks, et kohandada tabel vastavalt oma vajadustele, tuleb tabeli formaati muuta vaata "Tabeliformaadi muutmine", Lehekülg 347



Seadme tootja võib luua oma tabelimalle ja salvestada need TNC-s. Kui loote uue tabeli, avab TNC esiletõstetuakna, milles on loetletud kõik saadaolevad tabelimallid.

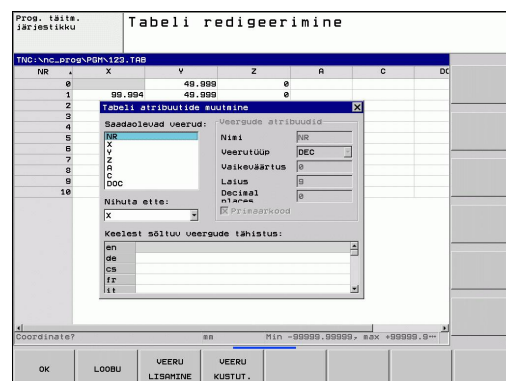


Võite ka salvestada TNC-s omaloodud tabelimalle. Selleks looge uus tabel, muutke tabeli formaati ja salvestage tabel kausta **TNC:\system\proto**. Kui loote nüüd uue tabeli, näidatakse ka selle malli tabelimallide valikuaknas.

Tabeliformaadi muutmine

- Vajutage funktsiooniklahvi FORMAADI REDIGEERIMINE (2. funktsiooniklahvide tasand): TNC avab redaktorivormi, kus on kujutatud tabeli struktuur. Struktuurikäsu tähendus (päiserea kirje) võtke järgnevast tabelist.

Struktuurikäsk	Tähendus
Saadaolevad veerud:	Tabeli kõigi veergude loend
Nihuta ette:	Jaotises Saadaolevad veerud märgitud kirje nihutatakse selle veeru ette
Nimi	Veerunimi: kuvatakse päisereas
Veerutüüp	TEKST: tekstikirje SIGN: märk + või - BIN: binaararv DEC: positiivne kümnendtäisarv (kardinaalarv) HEX: kuueteistkümnendarv INT: täisarv LENGTH: pikkus (tollimõõdus programmides arvutatakse ümber) FEED: ettenihe (mm/min või 0,1 tolli/min) IFEED: ettenihe (mm/min või tolli/min) FLOAT: ujuvkomaarv BOOL: tõesuseväärtus INDEX: indeks TSTAMP: püsivalt defineeritud kuupäeva- ja kellaajavorming
Vaikeväärtus	Väärtus, mis on selle veeru lahtritesse eelnevalt sisestatud
Laius	Veeru laius (märkide arv)
Primaarkood	Esimene tabeli veerg
Keelest sõltuv veergude tähistus	Keelest sõltuv dialoog



10.7 Vabalt defineeritavad tabelid

Vormis saate navigeerida hiirega või TNC klaviatuuriga.

Navigeerimine TNC klaviatuuriga:



- Liikumiseks sisestusväljade vahel vajutage navigeerimisklahve. Sisestusvälja sees saate liikuda nooleklahvidega. Avanevaid rippmenüüsid saab avada klahviga GOTO.



Kui tabelis juba on ridu, ei saa tabeli atribuute - **nime** ja **veergude tüüpi** - muuta. Alles pärast kõigi ridade kustutamist saab neid atribuute muuta. Vajadusel tehke eelnevalt tabelist koopia.

Struktuuriredaktori sulgemine

- Vajutage funktsiooniklahvi OK. TNC suleb redaktorivormi ja rakendab muudatused. Funktsiooniklahvi KATKESTA vajutamine tühistab muudatused.

Ümberlülitamine tabeli- ja vormivaate vahel

Kõiki tabelleid faililaiendiga **.TAB** saab vaadata nii lehekülje- kui vormivaates.



- Vajutage klahvi ekraanijaotuse seadistamiseks. Valige vastav funktsiooniklahv lehekülje- või vormivaate jaoks (vormivaade: dialoogitekstidega või ilma)

Vormivaates kuvab TNC ekraani vasakul poolel reanumbrid koos esimese veeru sisuga.

Paremal ekraanipoolel saab andmeid muuta.

- Vajutage klahvi ENT või nooleklahvi, et minna järgmisele sisestusväljale.
- Mõne muu rea valimiseks vajutage rohelist navigatsiooniklahvi (kausta sümbol). Seeläbi läheb kursor vasakusse aknasse ja saate nooleklahvidega valida soovitud rea. Rohelise navigatsiooniklahviga naasete sisestusaknasse.

Prog. tähta- järjestikku		Tabeli redigeerimine	
TNC:\nc\prog\pdm\123.TAB		NR: 0	
NR	X	V	NR
0			
1	99.994		Koordinata
2	99.999		Koordinata
3	100.002		Koordinata
4	99.990		Koordinata
5			Koordinata
6			Remark
7			
8			
9			
10			

COOR MIN -00000.00000 - MAX-- 1/1

TABELI VORMIVAATE VORMIVAATE VORMIVAATE VORMIVAATE VORMIVAATE VORMIVAATE

FN 26: TABOPEN: vabalt defineeritava tabeli avamine

Funktsiooniga **FN 26: TABOPEN** avatakse suvaline vabalt defineeritav tabel, et seda tabelit **FN 27**-ga kirjeldada või sellest tabelist **FN 28**-ga lugeda.



Ühes NC-programmis võib korraga olla avatud ainult üks tabel. Uus lause **TABOPEN** -iga suleb viimati avatud tabeli automaatselt.

Avataval tabelil peab olema nimelaiend .TAB.

Näide: Tabeli TAB1.TAB avamine, mis on salvestatud kaustas TNC:\DIR1

56 FN 26: TABOPEN TNC:\DIR1\TAB1.TAB

10.7 Vabalt defineeritavad tabelid

FN 27: TABWRITE: vabalt defineeritava tabeli kirjeldamine

Funktsiooniga **FN 27: TABWRITE** kirjeldate tabelit, mis eelnevalt avati funktsiooniga **FN 26: TABOPEN**.

Ühes **TABWRITE**-lauses saate defineerida, s.t. kirjeldada mitu veerunime. Veerunimed peavad olema jutumärkide vahel ja komaga eraldatud. Väärtus, mille TNC peab kirjutama vastavasse veergu, defineeritakse Q-parameetrites.



Pange tähele, et funktsioon **FN 27: TABWRITE** tavaliselt kirjutab parajasti avatud tabelisse ka töörežiimis Programmitest. Funktsiooniga **FN18 ID992 NR16** saate pärida, millises töörežiimis programmi täidetakse. Kui funktsiooni **FN27** tuleb täita ainult programmikäigu töörežiimides, saab siirdekäsuga jätta vastav programmilõik vahele Lehekülg 248.

Kirjeldada saate ainult tabeli arvlahtreid.

Kui soovite ühes lauses kirjeldada mitut veergu, peate kirjutatavad väärtused üksteisele järgnevate numbritega Q-parameetrites salvestama.

Näide

Hetkel avatud tabeli 5. reas veergude raadius, sügavus ja D kirjeldamine. Väärtused, mis tuleb tabelisse kirjutada, tuleb salvestada Q-parameetrites Q5, Q6 ja Q7

53 Q5 = 3,75

54 Q6 = -5

55 Q7 = 7,5

56 FN 27: TABWRITE 5/"RAADIUS,SÜGAVUS,D" = Q5

FN 28: TAPREAD: vabalt defineeritava tabeli lugemine

Funktsiooniga **FN 28: TABREAD** loete tabelist, mis eelnevalt avati funktsiooniga **FN 26: TABOPEN**.

Ühes **TABREAD**-lauses saate defineerida, s.t. lugeda mitut veerunime. Veerunimed peavad olema jutumärkide vahel ja komaga eraldatud. Q-parameetri numbri, kuhu TNC peab kirjutama esimese loetud väärtuse, saate defineerida **FN 28**-lauses.



Lugeda saate ainult tabeli arvlahtreid.
Kui soovite ühes lauses lugeda mitut veergu, siis salvestab TNC loetud väärtused üksteisele järgnevate numbritega Q-parameetrites.

Näide

Hetkel avatud tabeli 6. reast veergude raadius, sügavus ja D väärtuste lugemine. Esimese väärtuse salvestamine Q-parameetris Q10 (teine väärtus Q11-s, kolmas väärtus Q12-s).

56 FN 28: TABREAD Q10 = 6/"RAADIUS,SÜGAVUS,D"

11

**Programmeerimine:
mitme teljega
töötlus**

11.1 Mitmeteljetöötluse funktsioonid

11.1 Mitmeteljetöötluse funktsioonid

Käesolevasse peatükki on koondatud TNC-funktsioonid, mis on seatud mitmeteljetöötlusega:

TNC-funktsioon	Kirjeldus	Lehekülg
PLANE	Kallutatud töötlustasandil töötlemise määratlemine	355
M116	Pöördetelgede ettenihe	378
PLANE/M128	Kaldfreesimine	376
FUNCTION TCPM	TNC toimimise kindlaksmääramine pöördetelgede positsioneerimisel (M128 edasiarendus)	386
M126	Pöördetelgede liigutamine optimeerituna teepikkuse alusel	379
M94	Pöördetelgede väärtuse vähendamine	380
M128	TNC toimimise kindlaksmääramine pöördetelgede positsioneerimisel	381
M138	Kaldtelgede valik	384
M144	Seadme kinemaatika arvutamine	385
LN-laused	Kolmemõõtmeline tööriistakorrekatuur	391

11.2 PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

Sissejuhatus



Töötlustasandi kallutamise funktsioonid peavad olema seadme tootja poolt lubatud!

PLANE-funktsiooni saab täies mahus kasutada vaid nende seadmetega, kus on vähemalt kaks pöördetelge (laud ja/või pea). Erand: funktsiooni **PLANE AXIAL** saab kasutada ka siis, kui seadmes on olemas või aktiivne ainult üks pöördetelg.

PLANE-funktsioon (ingl. k. plane = tasand) on tõhus funktsioon, millega saab defineerida erineval viisil kallutatud töötlustasandeid.

Kõik TNC-s saadaolevad **PLANE**-funktsioonid kirjeldavad soovitud töötlustasandit sõltumata pöördetelgedest, mis tegelikult on seadmes olemas. Valida saab järgmiste võimaluste vahel:

Funktsioon	Nõutavad parameetrid	Funktsiooni- Lehekülg klahv	
SPATIAL	Kolm ruuminurka SPA , SPB , SPC		359
PROJECTED	Kaks projektsiooninurka PROPR ja PROMIN ning pöördenuk ROT		361
EULER	Kolm Euleri nurka – pretsessioon (EULPR), nutatsioon (EULNU) ja rotatsioon (EULPÖÖRD),		362
VECTOR	Normaalivektor tasandi defineerimiseks ja baasvektor kallutatud X-telje suuna defineerimiseks		364

11.2 PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

Funktsioon	Nõutavad parameetrid	Funktsiooni- Lehekülg klahv	
POINTS	Kolme suvalise punkti koordinaadid kallutataval tasandil		366
RELATIIVNE	Üksik, inkrementaalselt toimiv ruuminurk		368
AXIAL	Kuni kolm absoluutset või inkrementaalset teljenurka A, B, C		369
RESET	PLANE-funktsiooni lähtestamine		358



PLANE-funktsiooni parameetrite defineerimine toimub kahes osas:

- Tasandi geomeetiline defineerimine, mis on iga saadaoleva **PLANE-funktsiooni** korral erinev
- **PLANE-funktsiooni** positsioneerimine, mida peab käsitlema sõltumatult tasandi defineerimisest ja mis on identne kõigile **PLANE-funktsioonidele** vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371



Tegelikult asendi ülevõtmise funktsioon pole aktiivse kallutatud töötlustasandi korral võimalik.

Kui kasutate **PLANE-funktsiooni** aktiivse **M120** korral, tühistab TNC raadiuse korrektuuri ja seega ka funktsiooni **M120** automaatselt.

Lähtestada **PLANE-funktsioonid** põhimõtteliselt alati funktsiooniga **PLANE RESET**. 0 sisestamine kõigisse **PLANE**-parameetritesse ei lähtesta funktsiooni täielikult.

Kui piirate funktsiooniga **M138** kaldtelgede arvu, võivad kallutamisevõimalused tööpingis olla piiratud.

Võite kasutada **PLANE-funktsioone** ainult tööriistateljega Z.

TNC toetab töötlustasandi kallutamist ainult spindliteljega Z.

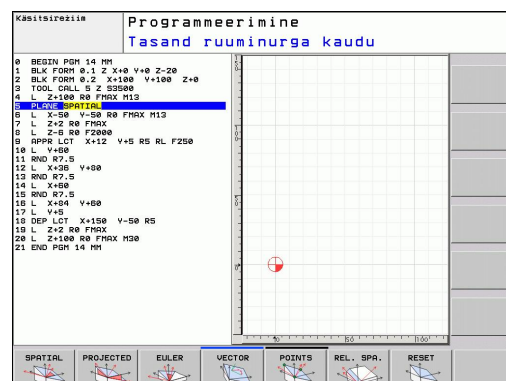
PLANE-funktsioon: töotlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

PLANE-funktsiooni defineerimine

SPEC
FCT

TOOTL.-
TASANDI
KALLUT.

- ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
- ▶ **PLANE-funktsiooni valimine:** vajutage funktsiooniklahvi TÖÖTLUSTASANDI KALLUTAMINE: TNC kuvab funktsiooniklahvide real olemasolevad defineerimisvõimalused



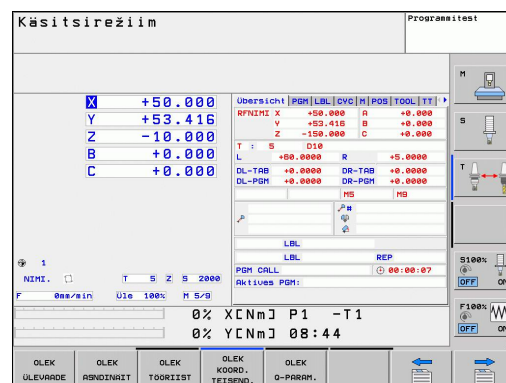
Funktsiooni valimine

- ▶ Soovitav funktsiooni valimine funktsiooniklahviga: TNC jätkab dialoogi ja esitab küsimusi vajalike parameetrite kohta

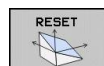
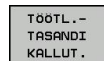
Asendinäidik

Kui suvaline **PLANE**-funktsioon muutub aktiivseks, kuvab TNC täiendavas olekunäidikus arvatud ruuminurga (vt joonist). Reeglina viib TNC, sõltumata kasutatud **PLANE** funktsioonist, arvestused seesiselt alati ruuminurgale tagasi

Jääktee režiimil (**RESTW**) kuvab TNC sissepööramise (režiim **MOVE** või **TURN**) pöördteljel tee kuni pöördtelje defineeritud (või arvatud) lõpp-positsioonini.



PLANE-funktsiooni lähtestamine



- ▶ Erifunktsioonidega funktsiooniklahvide riba kuvamine
- ▶ TNC erifunktsioonide valimine: vajutada funktsiooniklahv TNC ERIFUNKT.
- ▶ PLANE-funktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi TÖÖTLUSTASANDI KALLUTAMINE: TNC kuvab funktsiooniklahviribal olemasolevad defineerimisvõimalused
- ▶ Lähtestamisfunktsiooni valimine: sellega on **PLANE**-funktsioon sisemiselt lähtestatud, hetke teljepositsioon ei muutu seeläbi mingil viisil
- ▶ Määrake, kas TNC peab kaldteljed viima põhiasendisse automaatselt (**MOVE** või **TURN**) või mitte (**STAY**), vaata "Automaatne kallutamine: MOVE/TURN/STAY (sisestamine tingimata nõutav)", Lehekülg 371
- ▶ Sisestamise lõpetamine: vajutage klahvi END

NC-lause

25 PLANE RESET MOVE ABST50 F1000



Funktsioon **PLANE RESET** lähtestab täielikult aktiivse **PLANE**-funktsiooni või aktiivse tsükli **19** (nurk = 0 ja funktsioon mitteaktiivne). Mitmekordne defineerimine pole vajalik.

PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

Töötlustasandi defineerimine ruuminurga abil: PLANE SPATIAL

Kasutamine

Ruuminurgad defineerivad töötlustasandi kuni kolme pöörde kaudu koordinaatsüsteemi suhtes, kusjuures siin on kaks lähenemisviisi, mis annavad alati sama tulemuse.

- **Pööramine ümber seadmepõhise koordinaatsüsteemi:** pöörete järjestus on: esmalt ümber seadme telje C, siis ümber seadme telje B ja siis ümber seadme telje A.
- **Pööramine ümber kallutatud koordinaatsüsteemi:** p*Pöörete järjestus on: esmalt ümber seadme telje C, siis ümber pööratud telje B ja siis ümber pööratud telje A. See lähenemisviis on reeglina arusaadavam, kuna koordinaatsüsteemi pöördeid saab teha ühe paigalseisva pöördeteljega üksteise järel.

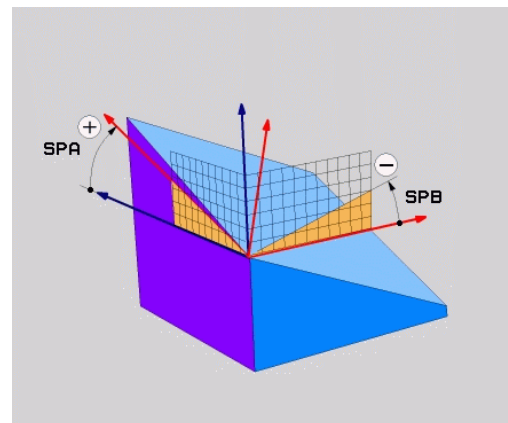


Enne programmeerimist pöörake tähelepanu

Defineerima peate alati kõik kolm ruuminurka **SPA**, **SPB** ja **SPC**, ka siis, kui mõni nurk on 0.

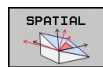
Toimimine vastab tsüklile 19, kui seadmes on tsüklil 19 seatud ruuminurkade sisestamisele.

Positsioneerimistoimingu parameetrite kirjeldus: vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371.



11.2 PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

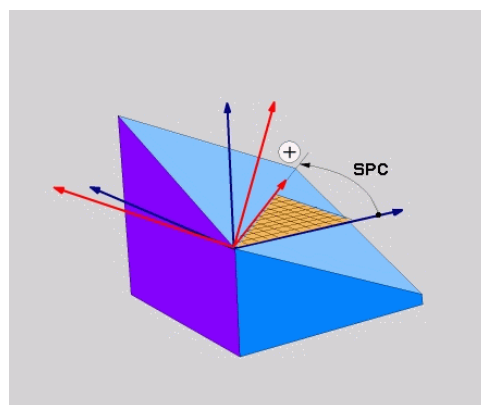
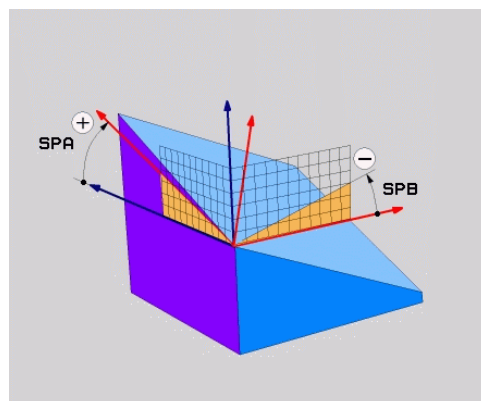
Sisestusparameeter



- ▶ **Ruuminurk A?:** pöördenuk **SPA** ümber seadmepõhise telje X (vt joonist paremal ülal). Sisestusvahemik -359.9999° kuni $+359.9999^\circ$
- ▶ **Ruuminurk B?:** pöördenuk **SPB** ümber seadmepõhise telje Y (vt joonist paremal ülal). Sisestusvahemik -359.9999° kuni $+359.9999^\circ$
- ▶ **Ruuminurk C?:** pöördenuk **SPC** ümber seadmepõhise telje Z (vt joonist paremal keskel). Sisestusvahemik -359.9999° kuni $+359.9999^\circ$
- ▶ Edasi positsioneerimiskarakteristikutega vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371

Kasutatud lühendid

Lühend	Tähendus
SPATIAL	Ingl. k. spatial = ruumiline
SPA	spatial A: pööre ümber X-telje
SPB	spatial B: pööre ümber Y-telje
SPC	spatial C: pööre ümber Z-telje



NC-lause

5 PLANE SPATIAL SPA+27 SPB+0 SPC
+45

PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

Töotlustasandi defineerimine projektsiooninurga abil: PLANE PROJECTED

Kasutamine

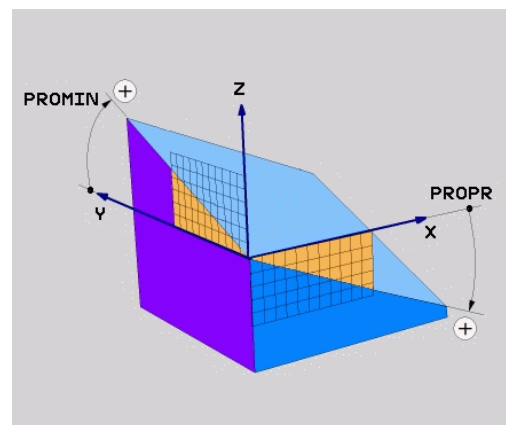
Projektsiooninurgad defineerivad töotlustasandi kahe nurga parameetrite kaudu, mida saab määrata 1. koordinaattasandi (Z/X tööriistatelje Z korral) ja 2. koordinaattasandi (Y/Z tööriistatelje Z korral) projektsiooni kaudu defineeritavale töotlustasandile.



Enne programmeerimist pöörake tähelepanu

Projektsiooninurka saate kasutada ainult siis, kui nurgadefiniitsioonid on seotud täisnurkse tahukaga. Muidu tekivad toorikul moonutused.

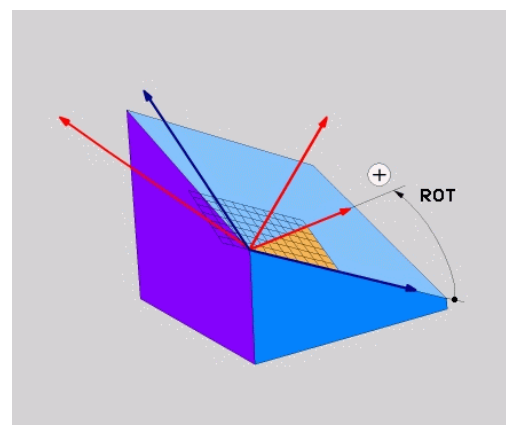
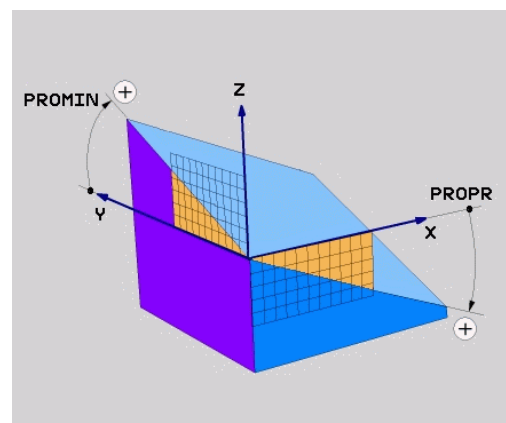
Positsioneerimistoimingu parameetrite kirjeldus: vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371.



Sisestusparameeter



- ▶ **Projitseeritud nurk 1. koordinaattasand?:** kallutatud töotlustasandi projitseeritud nurk seadmepõhise koordinaatsüsteemi 1. koordinaattasandile (Z/X tööriistatelje Z korral, vt joonist paremal ülal). Sisestusvahemik $-89,9999^\circ$ kuni $+89,9999^\circ$. 0° -telg on aktiivse töotlustasandi peatelg (X tööriistatelje Z korral, positiivset suunda vt joonisel paremal ülal)
- ▶ **Projitseeritud nurk 2. koordinaattasand?:** kallutatud töotlustasandi projitseeritud nurk seadmepõhise koordinaatsüsteemi 2. koordinaattasandile (Y/Z tööriistatelje Z korral, vt joonist paremal ülal). Sisestusvahemik $-89,9999^\circ$ kuni $+89,9999^\circ$. 0° -telg on aktiivse töotlustasandi kõrvaltelg (Y tööriistatelje Z korral)
- ▶ **Kallutatud tasandi pöördenuk?:** kallutatud koordinaatsüsteemi pööramine ümber kallutatud tööriistatelje (vastab sisuliselt pööramisele tsükliga 10 PÖÖRAMINE). Pöördenukaga saate hõlpsalt määrata töotlustasandi peatelje suunda (X tööriistatelje Z korral, Z tööriistatelje Y korral, vt joonist paremal keskel). Sisestusvahemik -360° kuni $+360^\circ$
- ▶ Edasi positsioneerimiskarakteristikutega vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371



NC-lause

5 PLANE PROJECTED PROPR+24 PROMIN+24 PROROT+30

Kasutatud lühendid:

PROJECTED	Ingl. k. projected = projitseeritud
PROPR	Ingl. k. principle plane: peatasand
PROMIN	Ingl. k. minor plane: kõrvaltasand
PROMIN	Ingl. k. rotation: pööramine

Töötlustasandi defineerimine Euleri nurga abil: PLANE EULER

Kasutamine

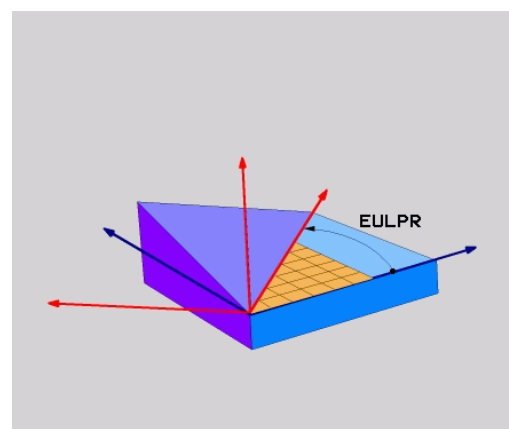
Euleri nurgad defineerivad töötlustasandi kuni kolme **pöördega ümber juba kallutatud koordinaatsüsteemi**. Kolm Euleri nurka defineeris Šveitsi matemaatik Euler. Ülekantuna seadme koordinaatsüsteemile on neil järgmine tähendus:

Pretsessiooninurk: EULPR	Koordinaatsüsteemi pööramine ümber Z-telje
Nutatsiooninurk: EULNU	Koordinaatsüsteemi pööramine ümber pretsessiooninurgaga pööratud X-telje
Rotatsiooninurk: EULROT	Kallutatud töötlustasandi pööramine ümber kallutatud Z-telje



Enne programmeerimist pöörake tähelepanu

Positsioneerimistoimingu parameetrite kirjeldus: vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371.

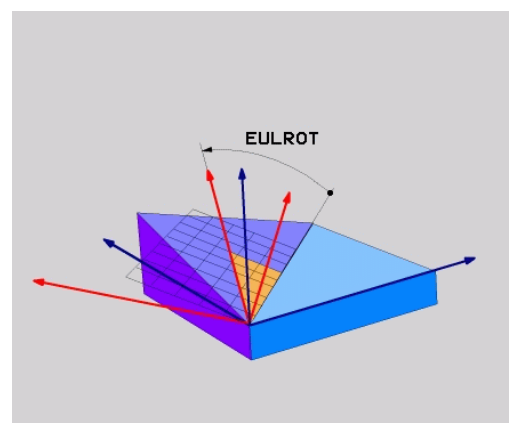
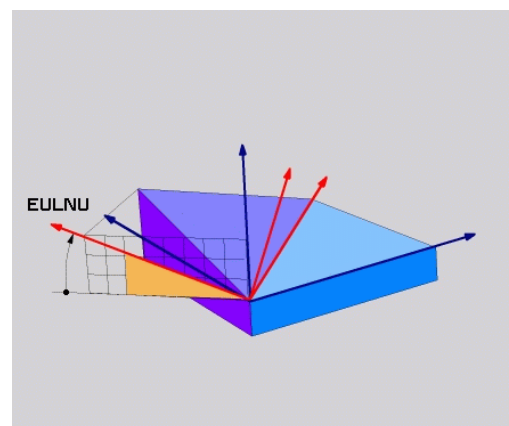
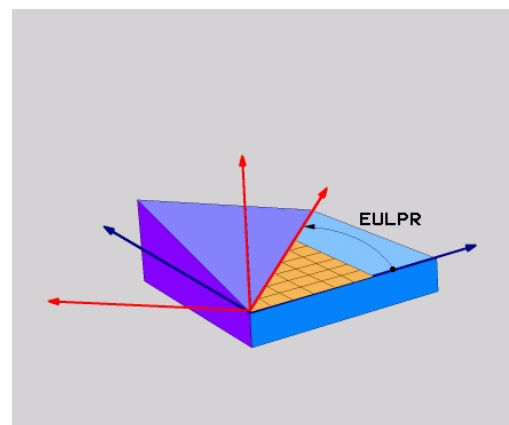


PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

Sisestusparameeter



- ▶ **Pöördenurk Peakoordinaattasand?:** pöördenurk **EULPR** ümber Z-telje (vt joonist paremal ülal). Tähelepanu:
 - Sisestusvahemik $-180,0000^{\circ}$ kuni $180,0000^{\circ}$
 - 0° -telg on X-telg
- ▶ **Tööriistatelje kaldenurk?:** koordinaatsüsteemi kaldenurk **EULNU** pretsessiooninurgaga pööratud X-telje ümber (vt joonist paremal keskel). Tähelepanu:
 - Sisestusvahemik 0° kuni $180,0000^{\circ}$
 - 0° -telg on Z-telg
- ▶ **Kallutatud tasandi pöördenurk?:** kallutatud koordinaatsüsteemi pööramine **EULROT** ümber kallutatud Z-telje (vastab sisuliselt pööramisele tsükliga 10 PÖÖRAMINE). Pöördenurgaga saate hõlpsalt määrata X-telje suunda kallutatud töötlustasandil (vt joonist paremal all). Tähelepanu:
 - Sisestusvahemik 0° kuni $360,0000^{\circ}$
 - 0° -telg on X-telg
- ▶ Edasi positsioneerimiskarakteristikutega vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371



NC-lause

5 PLANE EULER EULPR45 EULNU20 EULROT22

11.2 PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

Kasutatud lühendid

Lühend	Tähendus
EULER	Šveitsi matemaatik, kes defineeris nn Euleri nurgad
EULPR	Pretsisiooninurk: nurk, mis kirjeldab koordinaatsüsteemi pööramist ümber Z-telje
EULNU	Nutatsiooninurk: nurk, mis kirjeldab koordinaatsüsteemi pööramist ümber pretsessiooninurgaga pööratud X-telje
EULROT	Rotatsiooninurk: nurk, mis kirjeldab kallutatud töötlustasandi pööramist ümber kallutatud Z-telje

Töötlustasandi defineerimine kahe vektori abil:
PLANE VECTOR

Kasutamine

Töötlustasandi defineerimist **kahe vektori** kaudu saate kasutada siis, kui teie CAD-süsteem suudab arvutada kallutatud töötlustasandi baasvektori ja normaalvektori. Normeeritud sisestamine pole vajalik. TNC arvutab normeerimise sisemiselt, väärtusi võib sisestada vahemikus -9.999999 kuni +9.999999.

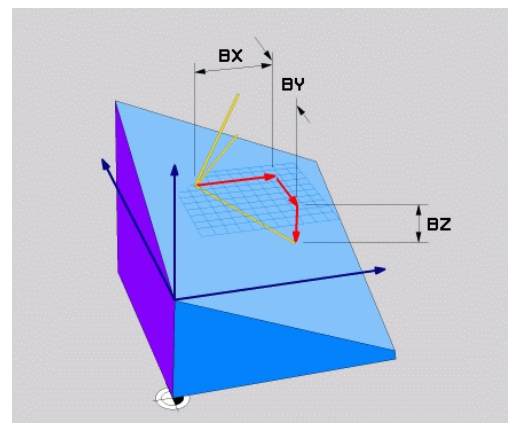
Töötlustasandi defineerimiseks vajalik baasvektor defineeritakse komponentide **BX**, **BY** ja **BZ** abil (vt joonist paremal ülal). Normaalvektor defineeritakse komponentide **NX**, **NY** ja **NZ** abil.

**Enne programmeerimist pöörake tähelepanu**

Baasvektor defineerib põhitelje suuna kallutatud töötlustasandil, normaalvektor peab asuma vertikaalselt kallutatud töötlustasandil ja määrab seega selle suuna.

TNC arvutab sisestatud väärtustest vastavad normeeritud vektorid.

Positsioneerimistoimingu parameetrite kirjeldus: vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371.

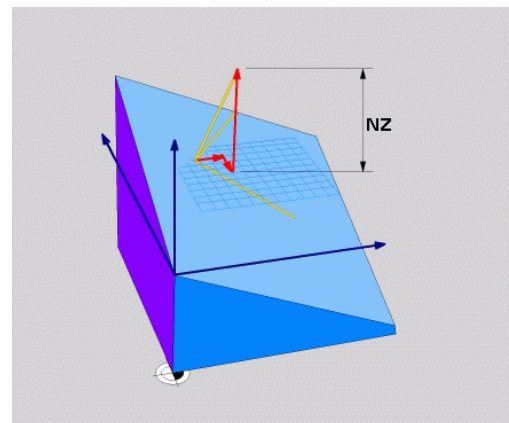
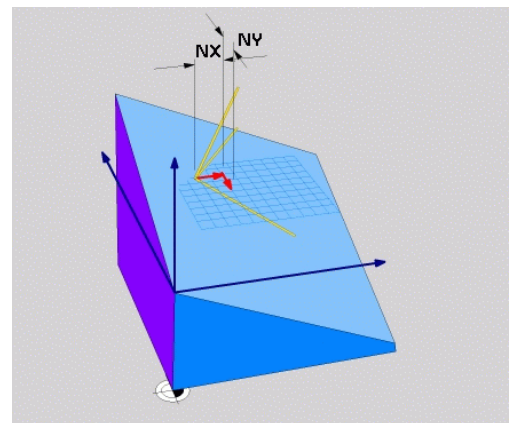
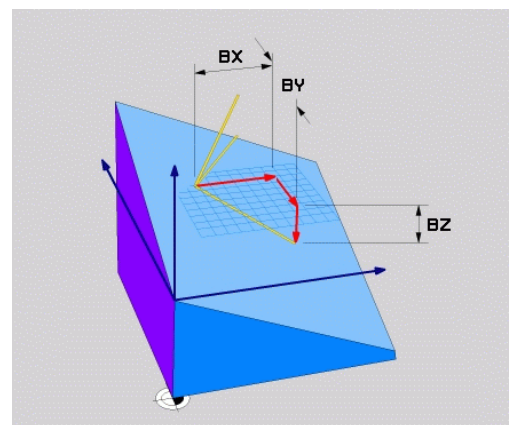


PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

Sisestusparameeter



- ▶ **Baasvektori B X-komponent?:** baasvektori B X-komponent **BX** (vt joonist paremal ülal). Sisestusvahemik: -9,9999999 kuni +9,9999999
- ▶ **Baasvektori B Y-komponent?:** baasvektori B Y-komponent **BY** (vt joonist paremal ülal). Sisestusvahemik: -9,9999999 kuni +9,9999999
- ▶ **Baasvektori B Z-komponent?:** baasvektori B Z-komponent **BZ** (vt joonist paremal ülal). Sisestusvahemik: -9,9999999 kuni +9,9999999
- ▶ **Normaalivektori B X-komponent?:** normaalivektori B X-komponent **NX** (vt joonist paremal keskel). Sisestusvahemik: -9,9999999 kuni +9,9999999
- ▶ **Normaalivektori B Y-komponent?:** normaalivektori B Y-komponent **NY** (vt joonist paremal keskel). Sisestusvahemik: -9,9999999 kuni +9,9999999
- ▶ **Normaalivektori B Z-komponent?:** normaalivektori B Z-komponent **NZ** (vt joonist paremal all). Sisestusvahemik: -9,9999999 kuni +9,9999999
- ▶ Edasi positsioneerimiskarakteristikutega vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371



NC-lause

5 PLANE VECTOR BX0.8 BY-0.4 BZ-0.42 NX0.2 NY0.2 NZ0.92 ..

Kasutatud lühendid

Lühend	Tähendus
VECTOR	ingl. vector = vektor
BX, BY, BZ	Baasvektor: X-, Y- ja Z-komponent
NX, NY, NZ	Normaalivektor: X-, Y- ja Z-komponent

Töötlustasandi defineerimine kolme punkti abil: PLANE POINTS

Kasutamine

Töötlustasandit saate ühemõtteliselt defineerida selle tasandi kolme suvalise punkti **P1** kuni **P3** kaudu. Seda võimalust realiseerib funktsioon **PLANE POINTS**.



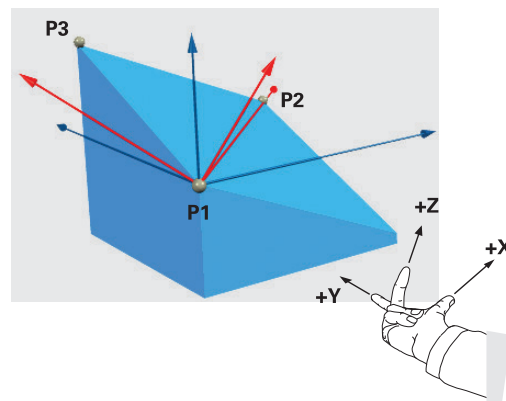
Enne programmeerimist pöörake tähelepanu

Seos punktist 1 punkti 2 määrab kallutatud peatelje suuna (X tööriistatelje Z korral).

Kallutatud tööriistatelje suunda määratakse 3. punkti asendi järgi, seotuna 1. ja 2. punkti vahelise ühendusjoonega. Parema käe reegli järgi (pöial = X-telg, nimetissõrm = Y-telg, keskmine sõrm = Z-telg, vt joonis paremal ülal) kehtib: pöial (X-telg) näitab punktist 1 punkti 2, nimetissõrm (Y-telg) näitab paralleelselt kallutatud Y-teljega punkti 3 suunas. Keskmine sõrm näitab sel juhul kallutatud tööriistatelje suunas.

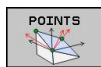
Kolm punkti defineerivad tasandi kalde. Aktiivse nullpunkti asendit TNC ei muuda.

Positsioneerimistoimingu parameetrite kirjeldus: vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371.

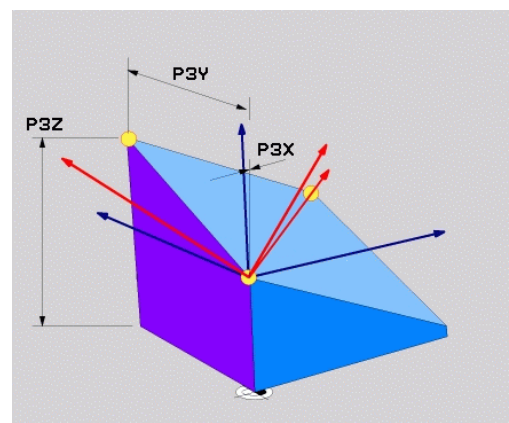
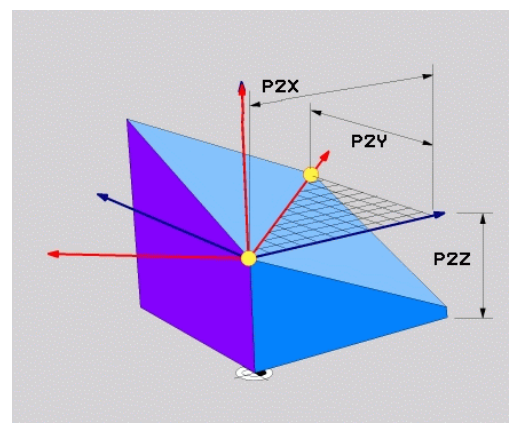
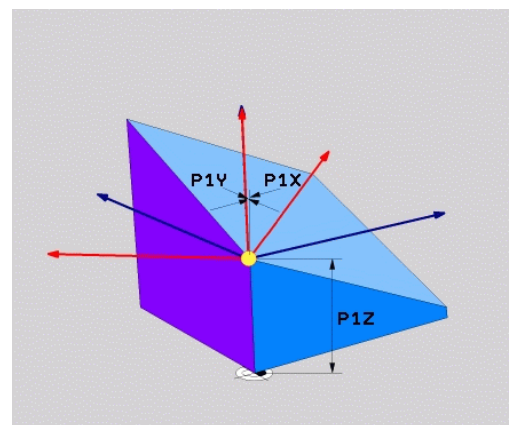


PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

Sisestusparameeter



- ▶ **1. tasandipunkti X-koordinaat?:** 1. tasandipunkti X-koordinaat **P1X** (vt joonist paremal ülal)
- ▶ **1. tasandipunkti Y-koordinaat?:** 1. tasandipunkti Y-koordinaat **P1Y** (vt joonist paremal ülal)
- ▶ **1. tasandipunkti Z-koordinaat?:** 1. tasandipunkti Z-koordinaat **P1Z** (vt joonist paremal ülal)
- ▶ **2. tasandipunkti X-koordinaat?:** 2. tasandipunkti X-koordinaat **P2X** (vt joonist paremal keskel)
- ▶ **2. tasandipunkti Y-koordinaat?:** 2. tasandipunkti Y-koordinaat **P2Y** (vt joonist paremal keskel)
- ▶ **2. tasandipunkti Z-koordinaat?:** 2. tasandipunkti Z-koordinaat **P2Z** (vt joonist paremal keskel)
- ▶ **3. tasandipunkti X-koordinaat?:** 3. tasandipunkti X-koordinaat **P3X** (vt joonist paremal all)
- ▶ **3. tasandipunkti Y-koordinaat?:** 3. tasandipunkti Y-koordinaat **P3Y** (vt joonist paremal all)
- ▶ **3. tasandipunkti Z-koordinaat?:** 3. tasandipunkti Z-koordinaat **P3Z** (vt joonist paremal all)
- ▶ Edasi positsioneerimiskarakteristikutega vaata "Positionierverhalten der PLANE-Funktion festlegen"



NC-lause

5 PLANE POINTS P1X+0 P1Y+0 P1Z+20 P2X+30 P2Y+31 P2Z+20 P3X+0 P3Y+41 P3Z+32.5

Kasutatud lühendid

Lühend	Tähendus
POINTS	ingl. k points = punktid

Töötlustasandi defineerimine üheainsa inkrementaalse ruuminurga abil: PLANE RELATIVE

Kasutamine

Inkrementaalset ruuminurka kasutatakse juhul, kui juba aktiivset kallutatud töötlustasandit on vaja kallutada **täiendava pööramise** abil. Näide: 45° faasi teostamine kallutatud tasandil.



Enne programmeerimist pöörake tähelepanu

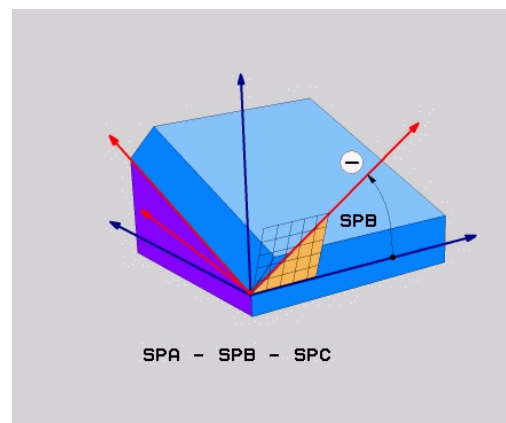
Defineeritud nurk toimib alati seotuna aktiivse töötlustasandiga, olenemata sellest, millise funktsiooniga see aktiveeriti.

Üksteise järel võite programmeerida suvalise arvu **PLANE RELATIVE**-funktsioone.

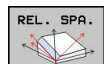
Kui soovite tagasi töötlustasandile, mis oli aktiivne enne **PLANE RELATIVE** funktsiooni, siis defineerige **PLANE RELATIVE** sama nurgaga, ent vastupidise märgiga.

Kui rakendate **PLANE RELATIVE** kallutamata töötlustasandil, siis pöörake kallutamata tasandit lihtsalt **PLANE**-funktsioonis defineeritud ruuminurga võrra.

Positsioneerimistoimingu parameetrite kirjeldus: vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371.



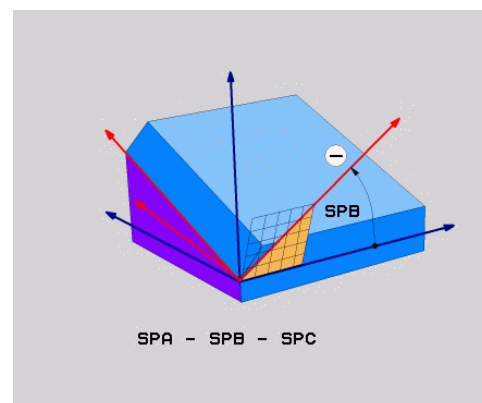
Sisestusparameeter



- **Inkrementnurk?**: ruuminurk, mille võrra töötlustasandit edasi kallutatakse (vt joonist paremal ülal). Valige telg, mille ümber tuleb kallutada, funktsiooniklahviga. Sisestusvahemik: -359.9999° kuni +359.9999°
- Edasi positsioneerimiskarakteristikutega vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371

Kasutatud lühendid

Lühend	Tähendus
RELATIV	ingl. k relative = suhteline



NC-lause

5 PLANE RELATIV SPB-45

PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

Töötlustasand teljenurga kaudu: PLANE AXIAL (FCL 3-funktsioon)

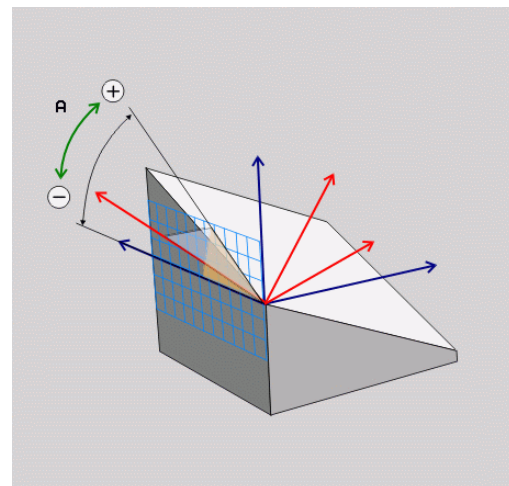
Kasutamine

Funktsioon **PLANE AXIAL** defineerib niihästi töötlustasandi asendi kui ka pöördetelgede nimikoordinaadid. Seda funktsiooni on kerge kasutada eriti täisnurkse kinemaatikaga seadmete puhul ning seadmete puhul, mille kinemaatikates on aktiivne ainult üks pöördetelg.



Funktsiooni **PLANE AXIAL** saab kasutada ka siis, kui teie seadmel on aktiivne ainult üks pöördetelg.

Funktsiooni **PLANE RELATIV** saab kasutada ka pärast funktsiooni **PLANE AXIAL**, kui teie seade lubab ruuminurga definitsioone. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.



Enne programmeerimist pöörake tähelepanu

Sisestage ainult teljenurgad, mis teie seadmel tõesti olemas on, vastasel korral väljastab TNC veateate.

Funktsiooniga **PLANE AXIAL** defineeritud pöördetelje koordinaadid toimivad modaalselt. Mitmekordsed definitsioonid rajanevad seega üksteisel, inkrementaalsed sisestused pole lubatud.

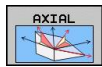
Funktsiooni **PLANE AXIAL** lähtestamiseks kasutage funktsiooni **PLANE RESET**. Lähtestamine 0 sisestamisega ei deaktiveeri funktsiooni **PLANE AXIAL**.

Funktsioonidel **SEQ**, **TABLE ROT** ja **COORD ROT** pole ühenduses funktsiooniga **PLANE AXIAL** mingit funktsiooni.

Positsioneerimistoimingu parameetrite kirjeldus: vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371.

11.2 PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

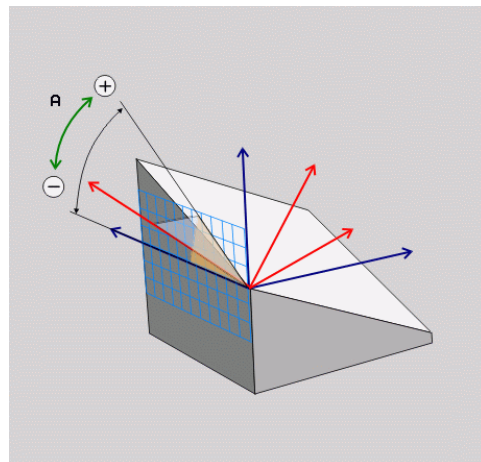
Sisestusparameeter



- ▶ **Teljenurk A?:** teljenurk, **millele** A-telg kallutatakse. Inkrementaalselt sisestatuna nurk, **mille võrra** A-telge hetkeasendist edasi kallutatakse. Sisestusvahemik: $-99999,9999^\circ$ kuni $+99999,9999^\circ$
- ▶ **Teljenurk B?:** teljenurk, **millele** B-telg kallutatakse. Inkrementaalselt sisestatuna nurk, **mille võrra** B-telge hetkeasendist edasi kallutatakse. Sisestusvahemik: $-99999,9999^\circ$ kuni $+99999,9999^\circ$
- ▶ **Teljenurk C?:** teljenurk, **millele** C-telg kallutatakse. Inkrementaalselt sisestatuna nurk, **mille võrra** C-telge hetkeasendist edasi kallutatakse. Sisestusvahemik: $-99999,9999^\circ$ kuni $+99999,9999^\circ$
- ▶ Edasi positsioneerimiskarakteristikutega vaata "PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine", Lehekülg 371

Kasutatud lühendid

Lühend	Tähendus
AXIAL	inglise k. axial = teljekujuline



NC-lause

5 PLANE AXIAL B-45

PLANE-funktsioon: töötlastasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

PLANE-funktsiooni positsioneerimistoimingu määramine

Ülevaade

Sõltumata sellest, millist PLANE-funktsiooni kasutatakse kallutatud töötlastasandi defineerimiseks, on positsioneerimise jaoks alati saadaval järgmised funktsioonid:

- Automaatne kallutamine
- Alternatiivsete kallutamisanalüüside valimine (mitte **PLANE AXIAL** korral)
- Teisendusviisi valimine (mitte **PLANE AXIAL** korral)

Automaatne kallutamine: MOVE/TURN/STAY (sisestamine tingimata nõutav)

Pärast kõigi tasandi defineerimiseks vajalike parameetrite sisestamist tuleb määrata, kuidas pöördeteljed peavad olema arvutatud teljeväärtustele kallutatud:

MOVE	▶ PLANE-funktsioon peab pöördeteljed automaatselt kallutama arvutatud teljeväärtustele, kusjuures tooriku ja tööriista vastastikune asend ei muutu. TNC teostab lineaartelgedel kompenseeriva liikumise
TURN	▶ PLANE-funktsioon peab pöördeteljed automaatselt kallutama arvutatud teljeväärtustele, kusjuures positsioneeritakse ainult pöördeteljed. TNC ei teosta kompenseerivat liikumist lineaartelgedel
STAY	▶ Pöördetelgi kallutatakse järgnevas eraldi positsioneerimislaususes

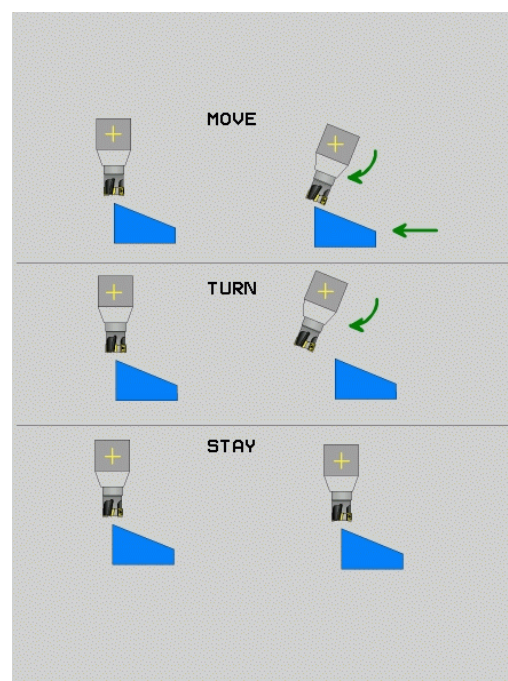
Kui valite variandi **MOVE** (PLANE-funktsioon peab automaatselt kallutama koos kompenseeriva liikumisega), tuleb veel kaks järgnevalt käsitletud parameetrit: **pöördepunkti kaugus tööriista otsast** ja **ettenihe**? F= defineerida.

Kui valite variandi **TURN** (PLANE-funktsioon peab automaatselt kallutama ilma kompenseeriva liikumiseta), tuleb veel järgnevalt käsitletud parameeter: **ettenihe**? F= defineerida.

Alternatiivselt otse arväärtuse abil defineeritud ettenihkele F saate kallutuse teostada ka **FMAX** (kiirkäik) või **FAUTO** (ettenihe **TOOL CALLT**-lausest) abil.



Kui kasutate funktsiooni **PLANE AXIAL** ühenduses funktsiooniga **STAY**, siis tuleb pöördeteljed eraldi positsioneerimislaususes **PLANE**-funktsiooni järgi kallutada.



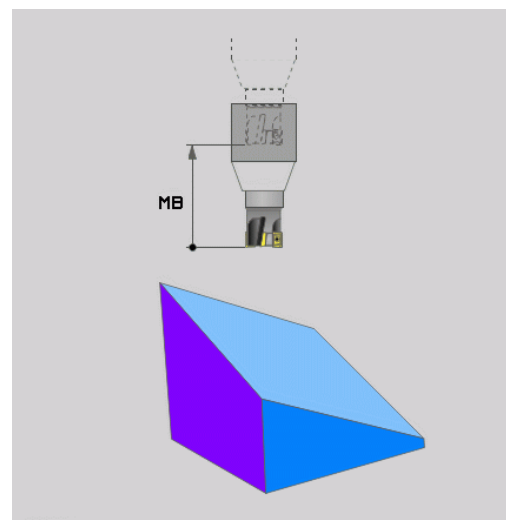
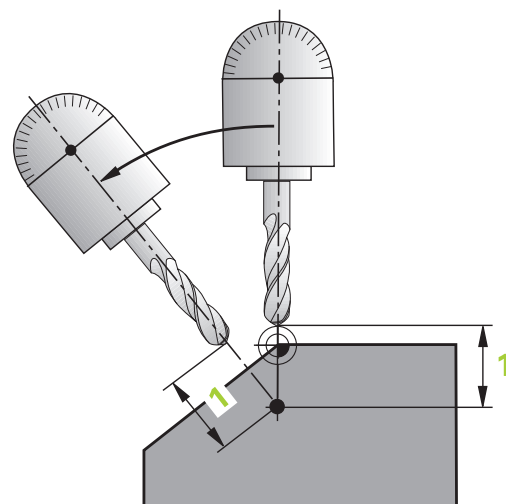
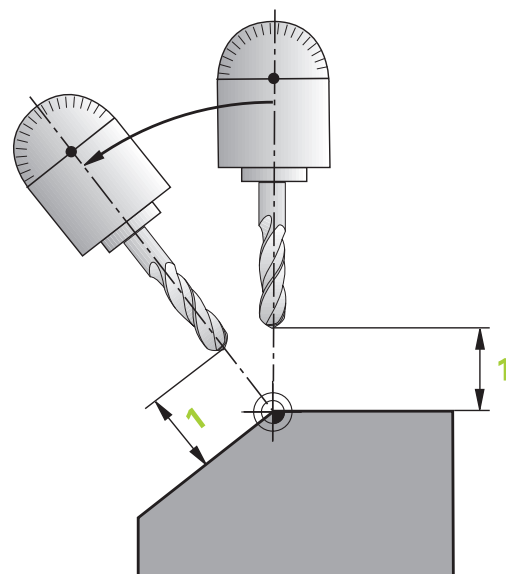
11.2 PLANE-funktsioon: töötlastasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

- **Pöördepunkti kaugus tööriista otsast** (inkrementaalne): TNC kallutab tööriista (lauda) ümber tööriista otsa. Parameetri **ABST** abil nihutatakse kallutava liikumise pöördepunkti seotuna tööriista otsa tegeliku asendiga.

**Tähelepanu!**

- Kui tööriist asub enne kallutamist ettenähtud kaugusel toorikust, siis asub tööriist ka pärast kallutamist suhteliselt samas asendis (vt joonist paremal keskel, **1** = ABST)
- Kui tööriist ei asu enne kallutamist ettenähtud kaugusel toorikust, siis asub tööriist pärast kallutamist suhteliselt võttes nihutatuna algse asendi suhtes (vt joonist paremal all, **1** = ABST)

- **Ettenihe?** F = liikumiskiirus, millega tööriista tuleb kallutada
- **Tagasilikumise pikkus TR-teljel?** tagasilikumistee **MB** (mõjub inkrementaalselt praegusest tööriista positsioonist aktiivse tööriistatelje suunas), millel TNC **enne sissekallutustoimingut** liigub. **MB MAX** nihutab tööriista peaaegu vahetult tarkvara piiruliti ette



PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

Pöördetelgede kallutamine eraldi lauses

Kui soovite pöördetelgi kallutada eraldi positsioneerimislause (valitud variant **STAY**), peate toimima järgmiselt:



Tähelepanu: kokkupõrkeoht!

Positsioneerige tööriist eelnevalt nii, et kallutamisel oleks välditud kokkupõrge tööriista ja tooriku (hoidepea) vahel.

- ▶ Valige suvaline **PLANE**-funktsioon, defineerige automaatne kallutamine variandiga **STAY**. Teostamise käigus arvutab TNC seadme pöördetelgede asendid ja salvestab need süsteemiparameetrites Q120 (A-telg), Q121 (B-telg) ja Q122 (C-telg)
- ▶ Positsioneerimislause defineerimine TNC poolt arvutatud nurgaväärtustega

NC-näidislaused: C-pöördlauaga ja A-kaldlauaga seadme kallutamine ruuminurgale B+45°.

...	
12 L Z+250 R0 FMAX	Positsioneerimine ohutule kõrgusele
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 STAY	PLANE-funktsiooni defineerimine ja aktiveerimine
14 L A+Q120 C+Q122 F2000	Pöördetelje positsioneerimine TNC poolt arvutatud väärtustega
...	Töötluste defineerimine kallutatud tasandil

11.2 PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

Alternatiivsete kallutamisevõimaluste valik: SEQ +/- (sisestamine pole kohustuslik)

Teie defineeritud töötlustasandi asendist peab TNC arvutama sellega sobiva seadmes olevate pöördetelgede asendi. Reeglina on olemas kaks lahendusvõimalust.

Määrake lüliti **SEQ** abil, millist lahendusvõimalust peab TNC kasutama:

- **SEQ+** positsioneerib peatelje nii, et see jääb positiivse nurga alla. Peatelg on 1. pöördetelg tööriistast lähtudes või viimane pöördetelg lauast lähtudes (olenevalt seadme konfiguratsioonist, vt joonist ülal paremal)
- **SEQ-** positsioneerib peatelje nii, et see jääb negatiivse nurga alla

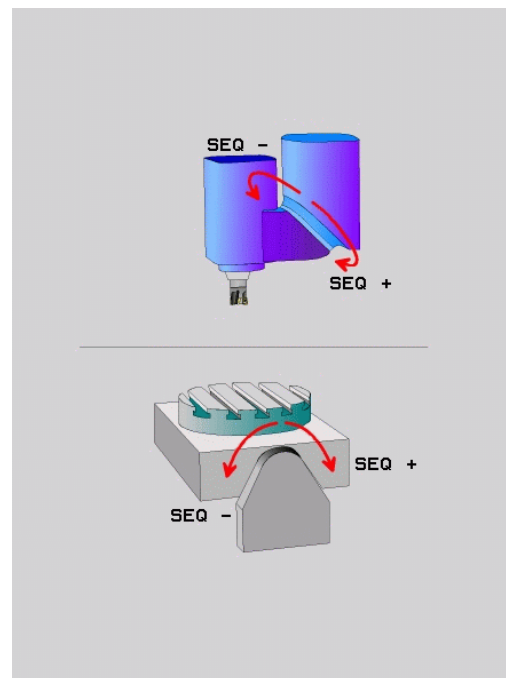
Kui teie poolt **SEQ**-ga valitud lahendus ei asu seadme liikumisalas, annab TNC veateate **Nurk pole lubatud**.



Kui kasutatakse funktsiooni **PLANE AXIS**, pole lülil **SEQ** funktsiooni.

- 1 Kõigepealt kontrollib TNC, kas mõlemad lahendusvõimalused asuvad pöördetelgede liikumisalas
- 2 Kui see on nii, valib TNC lahenduse, mis asub lähemal
- 3 Kui liikumispiirkonnas on ainult üks lahendus, siis rakendab TNC selle
- 4 Kui liikumispiirkonnas ei ole ühtki lahendust, siis annab TNC veateate **Nurk ei ole lubatud**.

Kui te ei defineeri **SEQ**-d, lahendab TNC olukorra järgmiselt:



PLANE-funktsioon: töotlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 11.2

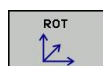
Näide C-pöördlaua ja A-kaldlauaga seadme kohta.

Programmeeritud funktsioon: PLANE SPATIAL SPA+0 SPB
+45 SPC+0

Piirlüliti	Lähteasend	SEQ	Telgede seadmise tulemus
Puuduvad	A+0, C+0	ei ole progr.	A+45, C+90
Puudub	A+0, C+0	+	A+45, C+90
Puudub	A+0, C+0	–	A–45, C–90
Puudub	A+0, C–105	ei ole progr.	A–45, C–90
Puudub	A+0, C–105	+	A+45, C+90
Puudub	A+0, C–105	–	A–45, C–90
$-90 < A < +10$	A+0, C+0	ei ole progr.	A–45, C–90
$-90 < A < +10$	A+0, C+0	+	Veateade
Puudub	A+0, C-135	+	A+45, C+90

Teisenduse tüübi valik (sisestamine ei ole kohustuslik)

C-pöördlauaga seadmete korral on olemas funktsioon, millega saate määrata teisenduse tüübi:



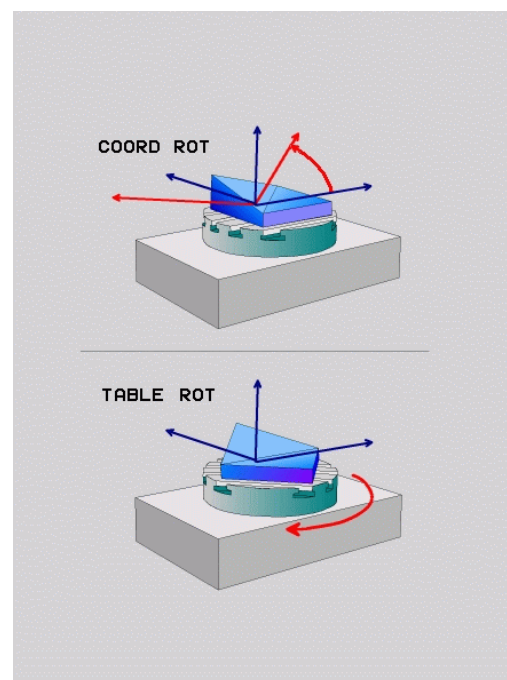
- **COORD ROT** määrab, et PLANE-funktsioon peab defineeritud kaldenurgale pöörama vaid koordinaatsüsteemi. Pöördlaud ei liigu, pööramise kompensatsioon toimub arvutuslikult



- **TABLE ROT** määrab, et PLANE-funktsioon peab positsioneerima defineeritud kaldenurgale pöördlaua. Kompensatsioon toimub tooriku pööramisega



Funktsiooni **PLANE AXIAL** kasutamise korral funktsioonid **COORD ROT** ja **TABLE ROT** ei toimi. Kui kasutate funktsiooni **TABLE ROT** koos põhipööramise ja kaldenurgaga 0, siis kallutab TNC laua põhipöördes määratud nurgale.



11.3 Kaldfreesimine kallutatud tasandil (tarkvarasuvand 2)

11.3 Kaldfreesimine kallutatud tasandil (tarkvarasuvand 2)

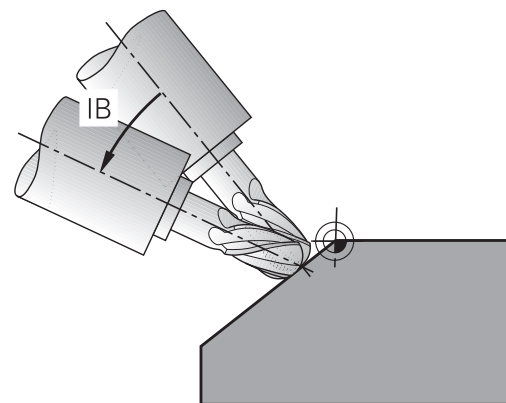
Funktsioon

Koos uute **PLANE**-funktsioonide ja **M128**-ga saab kallutatud töötlastasandil **kaldfreesida**. Selleks on kaks defineerimise võimalust:

- Kaldfreesimine pöördetelje inkrementaalse nihutamise abil
- Kaldfreesimine normaalvektorite abil



Kaldfreesimine kallutatud tasandil on rakendatav vaid raadiusfreesidega. 45°-kaldpeade/kaldlaudade korral võib kaldenurka defineerida ka kui ruuminurka. Selleks kasutage **FUNCTION TCPM**vaata "FUNCTION TCPM (tarkvarasuvand 2)", Lehekülg 386.



Kaldfreesimine pöördetelje inkrementaalse nihutamise abil

- ▶ Tööriista eemaldamine
- ▶ M128 aktiveerimine
- ▶ Suvalise PLANE-funktsiooni defineerimine, positsioneerimistoimingu kontrollimine
- ▶ Sirge-lause abil inkrementaalne liikumine soovitud kaldnurgale vastaval teljel

NC-näidislaused

...	
12 L Z+50 R0 FMAX M128	Positsioneerimine ohutule kõrgusele, M128 aktiveerimine
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB-45 SPC+0 MOVE ABST50 F1000	PLANE-funktsiooni defineerimine ja aktiveerimine
14 L IB-17 F1000	Kaldnurga seadistamine
...	Töötlaste defineerimine kallutatud tasandil

Kaldfreesimine normaalvektorite abil



LN-lauses võite defineerida ainult ühe suunavektori, mille abil defineeritakse kaldnurk (normaalvektor **NX**, **NY**, **NZ** või tööriista suunavektor **TX**, **TY**, **TZ**).

- ▶ Tööriista eemaldamine
- ▶ M128 aktiveerimine
- ▶ Suvalise PLANE-funktsiooni defineerimine, positsioneerimistoimingu kontrollimine
- ▶ Programmi täitmine LN-lausetega, milles on defineeritud tööriista suund vektori kohta

NC-näidislaused

...	
12 L Z+50 R0 FMAX M128	Positsioneerimine ohutule kõrgusele, M128 aktiveerimine
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 MOVE ABST50 F1000	PLANE-funktsiooni defineerimine ja aktiveerimine
14 LN X+31.737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,3 NY+0 NZ +0,9539 F1000 M3	Kaldnurga seadmine normaalvektori abil
...	Töötluste defineerimine kallutatud tasandil

11.4 Lisafunktsioonid pöördetelgede jaoks

Ettenihe mm/min pöördetelgedel A, B, C:

M116 (tarkvarasuvand 1)

Standardrežiim

TNC tõlgendab pöördetelje puhul programmeeritud ettenihet kraad/min (mm-programmides ja ka tolli-programmides). Trajektoorettenihe on seega sõltuv tööriista keskpunkti kaugusest pöördetelje keskpunktist.

Mida suurem on see kaugus, seda suuremaks muutub trajektoori ettenihe.

Ettenihe mm/min pöördetelgedel, kui kasutatakse funktsiooni M116



Seadme tootja peab seadme geomeetria määrama kindlaks kinemaatika kirjelduses.

M116 mõjub ainult ümar- ja pöördlaudadel. Pöördpeade korral ei saa funktsiooni M116 kasutada. Kui seade on varustatud laua ja pea kombinatsiooniga, ignoreerib TNC pöördpea-pöördetelgi.

M116 mõjub ka aktiivse kallutatud töötlustasandi puhul ja kombineerituna M128-ga, kui olete funktsiooni **M138** kaudu pöördeteljed välja valinud vaata "Kaldtelgede valimine: M138", Lehekülg 384.

M116 mõjub siis ainult nendele pöördtelgedele, mida te ei ole **M138**-ga välja valinud.

TNC tõlgendab nii, et pöördetelje programmeeritud ettenihe on mõõtühikutes mm/min (või 1/10 tolli/min). Seejuures arvutab TNC iga kord lause alguses antud lausele ettenihke. Pöördetelje ettenihe ei muutu lause töötlemise ajal ka siis, kui tööriist liigub pöördetelje keskmesse.

Toime

M116 mõjub töötlustasandil. Funktsiooniga M117 saab M116 lähtestada; M116 kaotab oma mõju ka programmi lõpus.

M116 hakkab mõjuma lause alguses.

Pöördetelgede liikumine optimeeritud trajektooriga: M126

Standardrežiim



TNC käitumine pöördetelgede positsioneerimisel on seadmest olemas funktsioon. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

TNC standardtoimimine positsioneerides pöördetelgi, mille väärtused on vähendatud alla 360°, sõltub seadme parameetrist **shortestDistance** (300401). Seal on määratud, kas TNC peab liikuma etteantud ja tegeliku positsiooni vahel või peab TNC liikuma programmeeritud positsiooni alati (ka ilma M126-ta) lühimat teed pidi. Näited:

Tegelik positsioon	Etteantud positsioon	Teepikkus
350°	10°	-340°
10°	340°	+330°

Režiim M126 korral

Funktsiooni M126 abil nihutab TNC pöördetelge, mille väärtused on vähendatud alla 360°, lühimat teed mööda. Näited:

Tegelik positsioon	Etteantud positsioon	Teepikkus
350°	10°	+20°
10°	340°	-30°

Toime

M126 hakkab mõjuma lause alguses.

Funktsiooni M127 abil saate M126 lähtestada; M126 kaotab oma mõju programmi lõpus samuti.

Pöördetelje näidu vähendamine alla 360°: M94**Standardrežiim**

TNC nihutab tööriista tegelikult nurgaväärtuselt programmeeritud nurgaväärtusele.

Näide:

Nurga tegelik väärtus: 538°

Nurga programmeeritud väärtus: 180°

Tegelik teepikkus: -358°

Režiim M94 korral

TNC vähendab lause alguses nurga tegelikku väärtust väärtusele alla 360° ja liigub seejärel programmeeritud väärtusele. Kui aktiivsed on mitu pöördetelge, vähendab M94 kõigi pöördetelgede näite. Alternatiivina on M94 järel võimalik sisestada ühe pöördetelje. Sellisel juhul vähendab TNC ainult selle telje näitu.

NC-näidislaused

Kõigi aktiivsete pöördetelgede näitude vähendamine:

L M94

Ainult C-telje näidu vähendamine:

L M94 C

Kõigi aktiivsete pöördetelgede näitude vähendamine ja seejärel C-telje liigutamine programmeeritud väärtusele:

L C+180 FMAX M94

Toime

M94 mõjub ainult programmi lauses, milles M94 on programmeeritud.

M94 hakkab mõjuma lause alguses.

Tööriistatipu positsiooni säilitamine kaldtelgede positsioneerimisel (TCPM): M128 (tarkvarasuvand 2)

Standardrežiim

TNC viib tööriista töötlusprogrammis kindlaksmääratud positsioonidele. Kui kaldtelje positsioon programmis muutub, tuleb arvutada sellest tulenev nihe lineaartelgedes ja teostada liikumine positsioneerimislauses.

Režiim M128 korral (TCPM: Tool Center Point Management)



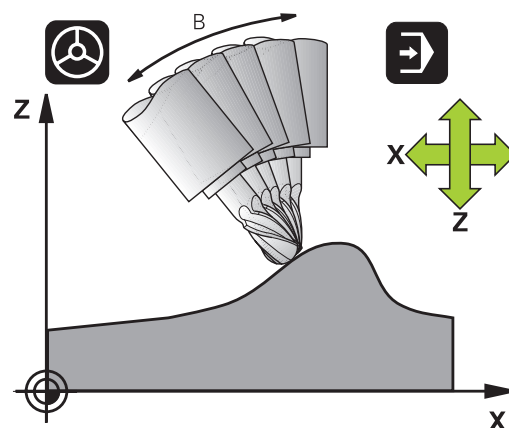
Seadme tootja peab seadme geomeetria määrama kindlaks kinemaatika kirjelduses.

Kui juhitava kaldtelje positsioon programmis muutub, jääb tööriistatipu positsioon tooriku suhtes kallutamise ajal muutumatuks.



Ettevaatust, oht toorikule!

Lauphambumisega kaldtelgede korral: muutke kaldtelje asendit vaid siis, kui tööriist on eemaldunud. Muidu võivad hambumisest väljumise tõttu tekkida kontuuri kahjustused.



M128 järel võite veel sisestada ettenihke, millega TNC teostab lineaartelgede kompensatsiooniliikumise.

Kui soovite kaldtelje asendit seaderattaga muuta programmikäigu ajal, kasutage funktsiooni **M128** koos funktsiooniga **M118**.

Seaderattaga positsioneerimise ülekattumine toimub aktiivse **M128** korral seadmel fikseeritud koordinaatsüsteemis.



Enne positsioneerimist **M91** või **M92**-ga ja enne lauset **TOOL CALL**: lähtestage **M128**.

Kontuurikahjustuste vältimiseks võite koos funktsiooniga **M128** kasutada ainult raadiusfreesi.

Tööriista pikkus peab olema seotud raadiusfreesi kera keskmega.

Kui **M128** on aktiivne, näitab TNC olekunäidikul sümbolit.

11.4 Lisafunktsioonid pöördetelgede jaoks

M128 pöördlaudade korral

Kui programmeerite aktiivse **M128** korral kaldlaua liikumist, siis pöörab TNC vasatavalt koordinaatsüsteemi. Kui pöörate C-telge näiteks 90° võrra (positsioneerimise või nullpunkti nihke abil) ja seejärel programmeerite liikumist X-teljel, teostab TNC liikumise seadmeteljel Y.

TNC teisendab ka seatud tugipunkti, mis nihkub ümarlaua liikumise tõttu.

M128 tööriista kolmemõõtmelise korrektuuri korral

Kui aktiivse **M128** ja raadiuse aktiivse korrektuuri **RL/RR/** korral teostate tööriista kolmemõõtmelist korrektiivi, positsioneerib TNC teatud masinageomeetria korral pöördteljed automaatselt (Peripheral-Milling, vaata "Kolmemõõtmeline tööriistakorrekatuur (tarkvarasuvand 2)", Lehekülg 391).

Toime

M128 toimib lause alguses, **M129** lause lõpus. **M128** mõjub ka käsitsi töörežiimide korral ja jääb aktiivseks pärast töörežiimi muutmist. Kompensatsiooniliikumiseks teostatav ettenihke jääb mõjuma nii kauaks, kuni programmeerite uue ettenihke või lähtestate **M128 M129** abil.

M128 saab lähtestada funktsiooni **M129** abil. Kui programmikäigu töörežiimis valite uue programmi, lähtestab TNC ka funktsiooni **M128**.

NC-näidislaused

Kompensatsiooniliikumise teostamine ettenihkega 1000 mm/min:

```
L X+0 Y+38.5 IB-15 RL F125 M128 F1000
```

Tsentrifugaalfreesid mittejuhitavate pöördtelgedega

Kui masinal on mittejuhitavad pöördteljed (nn loendurteljed), saate koos funktsiooniga M128 teostada ka nende telgedega seadistatavaid töötlemisi.

- 1 Pöördteljed juhtige käsitsi soovitud positsioonile. Seejuures ei tohi M128 olla aktiivne
- 2 M128 aktiveerimine: TNC loeb kõigi olemasolevate pöördtelgede tegelikud väärtused, arvutab selle alusel tööriista keskpunkti uue positsiooni ning aktualiseerib positsiooninäitu.
- 3 TNC teostab vajaliku tasandusliikumise järgmise positsioneerimislausega
- 4 Töötlemine
- 5 Programmi lõpus tuleb M128 lähtestada M129 abil ja pöördteljed viia uuesti lähteasendisse.

Selleks toimige järgmiselt:



Kuni M128 on aktiivne, jälgib TNC mittejuhitavate pöördtelgede tegelikku positsiooni. Kui tegelik positsioon erineb masinavalmistaja poolt määratletud etteantud positsioonist, annab TNC veateate ja katkestab programmikäigu.

Kaldtelgede valimine: M138**Standardrežiim**

TNC arvestab funktsioonide M128, TCPM ja töötlustaseme kallutamine pöördetelgi, mis on teie seadmetootjal seadme parameetrites kindlaks määratud.

Režiim M138 korral

TNC võtab eespool kirjeldatud funktsioonide korral arvesse ainult neid kaldtelgi, mis on defineeritud funktsiooniga M138.



Kui piirate funktsiooniga **M138** kaldtelgede arvu, võivad kallutamisevõimalused tööpingis olla piiratud.

Toime

M138 hakkab mõjuma lause alguses.

M138 saab lähtestada nii, et programmeerite funktsiooni M138 uuesti ilma kaldtelgi defineerimata.

NC-näidislaused

Eespool kirjeldatud funktsioonide korral ainult kaldtelje C arvessevõtmine:

L Z+100 R0 FMAX M138 C

Seadme kinemaatika arvessevõtmine TEGELIKUL/ ETTEANTUD positsioonidel lause lõpus: M144 (tarkvarasuvand 2)

Standardrežiim

TNC viib tööriista töötlusprogrammis kindlaksmääratud positsioonidele. Kui kaldtelje positsioon programmis muutub, tuleb arvutada sellest tulenev nihe lineaartelgedes ja teostada liikumine positsioneerimislauses.

Režiim M144 korral

TNC võtab positsiooninäidus arvesse seadme kinemaatika muutumist, mis tekib näiteks abispindli vahetamisel. Kui juhitava kaldtelje positsioon programmis muutub, muudetakse pööramisprotsessi ajal ka tööriistatipu positsiooni tooriku suhtes. Tekkiv nihe arvutatakse positsiooninäidus.



Positsioneerimine M91/M92 abil on lubatud aktiivse M144 korral.

Positsioneerimisnäit muutub töörežiimides LAUSEJADA ja ÜKSIKLAUSE alles pärast seda, kui kaldteljed on saavutanud oma lõpp-positsiooni.

Toime

M144 hakkab mõjuma lause alguses. M144 ei toimi koos M128-ga või kallutamise töötlustasandil.

M144 saab tühistada M145 programmeerimise teel.



Seadme tootja peab seadme geomeetria määrama kindlaks kinemaatika kirjelduses.

Seadme tootja määrab seadme toimimise automaatrežiimides ja käsitsirežiimides. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

11.5 FUNCTION TCPM (tarkvarasuvand 2)

Funksioon



Seadme tootja peab seadme geomeetria määrama kindlaks kinemaatika kirjelduses.

**Lauphambumisega kaldtelgede korral:**

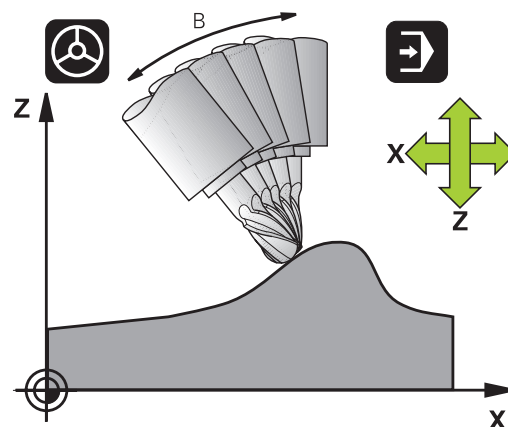
Muutke kaldtelje asendit vaid siis, kui tööriist on eemaldunud. Muidu võivad hambumisest väljumise tõttu tekkida kontuuri kahjustused.



Enne positsioneerimist **M91** või **M92**-ga ning enne **TOOL CALL**-i: lähtestage **FUNCTION TCPM**.
Kontuurikahjustuste vältimiseks võite **FUNKTSIOONI TCPM** kasutada ainult raadiusfreesiga.

Tööriista pikkus peab olema seotud raadiusfreesi kera keskmega.

Kui **FUNCTION TCPM** on aktiivne, kuvab TNC positsiooninäidul sümboli **TCPM**.



FUNCTION TCPM on funktsiooni **M128** edasiarendus, millega saate määrata TNC käitumise pöördtelgede positsioneerimisel. Vastupidiselt **M128**-le saate **FUNCTION TCPM** korral erinevate funktsioonide toimimisviisi ise defineerida:

- Programmeeritud ettenihke toimimisviis: **F TCP / F CONT**
- Arvjuhtimisprogrammis programmeeritud pöördtelgede koordinaatide tõlgendamine: **AXIS POS / AXIS SPAT**
- Interpolatsiooni tüüp alg- ja lõppasendi vahel: **PATHCTRL AXIS / PATHCTRL VECTOR**

FUNCTION TCPM defineerimine

SPEC
FCT

- ▶ Valige erifunktsioonid

PROGRAMM
FUNKTS.-D

- ▶ Valige programmeerimisabi

FUNCTION
TCPM

- ▶ Funktsiooni **FUNCTION TCPM** valimine

Programmeeritud ettenihke toimimisviis

Programmeeritud ettenihke toimimisviisi defineerimiseks on TNC-I kaks funktsiooni:

F TCP	► F TCP määrab, et programmeeritud ettenihet tuleb tõlgendada kui tegelikku relatiivset kiirust tööriista tipu (tool center point) ja tooriku vahel
F CONTOUR	► F CONT määrab, et programmeeritud ettenihet tuleb tõlgendada kui vastavas arvjuhtimislauses programmeeritud telgede tee ettenihet

NC-näidislaused

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP ...	Ettenihe on seostatud tööriista otsaga
14 FUNCTION TCPM F CONT ...	Ettenihet tõlgendatakse trajektoori ettenihkena
...	

Programmeeritud pöördteljekoordinaatide tõlgendamine

Seadmetega, millel on 45°-kaldpead või 45°-kaldlauad, ei saanud seni hõlpsal viisil seadistada kaldnurka või tööriista orientatsiooni, mis oleks seotud hetkel aktiivse koordinaatsüsteemiga (ruuminurgaga). Seda funktsiooni sai teostada ainult väliselt loodud, pinnanormaalivektoritega (LN-laused) programmide abil.

TNC-I on nüüd järgmised funktsioonid:

AXIS POSITION	► AXIS POS määrab, et TNC tõlgendab pöördtelgede programmeeritud koordinaate kui vastava telje nimiasendit
AXIS SPATIAL	► AXIS SPAT määrab, et TNC tõlgendab pöördtelgede programmeeritud koordinaate kui ruuminurki



AXIS POS funktsiooni tuleks eelkõige kasutada siis, kui seade on varustatud täisnurksete pöördtelgedega. 45° kaldpeade/kaldlaudade korral võite kasutada ka **AXIS POS**, kui on tagatud, et programmeeritud pöördtelje koordinaadid defineerivad õigesti töötlustasandi soovitud joonduse (võib tagada nt CAM-süsteemi kaudu).

AXIS SPAT: positsioneerimislauses määratud pöördteljekoordinaadid on ruuminurgad, mis on seotud hetkel aktiivse (või kallutatud) koordinaatsüsteemiga (inkrementaalsed ruuminurgad).

Pärast **FUNCTION TCPM** sisselülitamist koos funktsiooniga **AXIS SPAT** peate esimeses nihutamislause kaldnurga definitsioonis programmeerima kõik kolm ruuminurka. See kehtib ka juhul, kui üks või mitu ruuminurka on 0°. **AXIS SPAT**: positsioneerimislauses määratud pöördteljekoordinaadid on ruuminurgad, mis on seotud hetkel aktiivse (või kallutatud) koordinaatsüsteemiga (inkrementaalsed ruuminurgad).

NC-näidislaused

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS ...	Pöördteljekoordinaadid on teljenurgad
...	
18 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT ...	Pöördteljekoordinaadid on ruuminurgad
20 L A+0 B+45 C+0 F MAX	Seadke tööriista suund B+45 kraadile (ruuminurk). Ruuminurgad A ja C defineerige 0-ga
...	

Interpolatsiooni tüüp alg- ja lõppasendi vahel

Interpolatsiooni tüübi defineerimiseks alg- ja lõppasendi vahel on TNC-l kaks funktsiooni:

PATH
CONTROL
AXIS

- ▶ **PATHCTRL AXIS** määrab, et tööriista tipp liigub vastava NC-lause alg- ja lõppasendi vahel mööda sirgjoont (**Face Milling**). Tööriistateltje suund alg- ja lõppasendis vastab programmeeritud väärtustele, tööriista perimeeter alg- ja lõppasendi vahel ei moodusta aga mingit defineeritud teed. Pind, mis tekib freesimisel tööriista perimeetriga (**Peripheral Milling**), sõltub seadme geomeetriast

PATH
CONTROL
VECTOR

- ▶ **PATHCTRL VECTOR** määrab, et tööriista ots liigub vastava NC-lause alg- ja lõppasendi vahel mööda sirgjoont ning et tööriistateltje suunda alg- ja lõppasendi vahel interpoleeritakse nii, et töötlemisel tekib tööriista perimeetris tasand (**Peripheral Milling**)



PATHCTRL VECTOR korral pöörake tähelepanu:

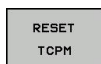
Suvaliselt defineeritud tööriista suunamine on reeglina saavutatav kahe erineva kaldteljeasendi abil. TNC valib lahenduse, mis on praegusest asendist kõige lühemat teed pidi kättesaadav. Seejuures võib 5-teljeprogrammide korral juhtuda, et TNC liigub pöördtelgedel lõppasenditesse, mis ei ole programmeeritud.

Et saada võimalikult pidev liikumine mitmel teljel, defineerige tsükkel 32 **pöördtelgede tolerantsiga** (vaata kasutusjuhendit Tsükliid, Tsükkel 32 TOLERANTS). Pöördtelgede tolerants peab olema samas suurusjärgus kui samuti tsükliid 32 defineeritava liikumistee hälbe tolerants. Mida suuremana on defineeritud pöördtelgede tolerants, seda suuremad on funktsiooni Peripheral Milling korral kontuuri hälbed.

NC-näidislaused

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT PATHCTRL AXIS	Tööriista tipp liigub mööda sirgjoont
14 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS PATHCTRL VECTOR	Tööriista tipp ja tööriista suunavektor liiguvad tasandil
...	

FUNCTION TCPM lähtestamine



- **FUNCTION RESET TCPM** kasutage siis, kui soovite funktsiooni mõne programmi sees lähtestada



TNC lähtestab **FUNCTION TCPM** automaatselt, kui valite programmi töörežiimis uue programmi.

FUNCTION TCPM võite lähtestada vaid siis, kui **PLANE**-funktsioon ei ole aktiivne. Vajadusel tehke **PLANE RESET** enne kui **FUNCTION RESET TCPM**.

NC-näidislaused

...	
25 FUNCTION RESETTCPM	FUNCTION TCPM lähtestamine
...	

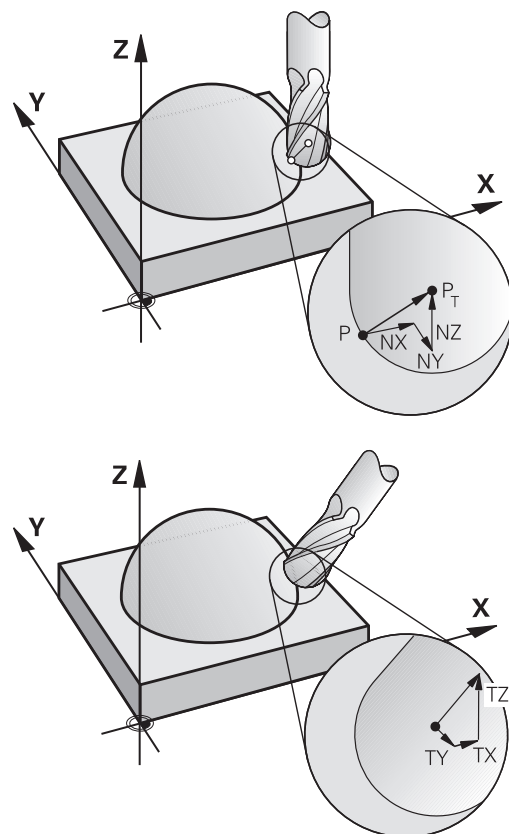
11.6 Kolmemõõtmeline tööriistakorrekatuur (tarkvarasuvand 2)

Sissejuhatus

TNC võib sirgjoonelise liikumise lausete jaoks teostada kolmemõõtmelise tööriistakorrektuuri (3D-korrekatuur). Lisaks sirge lõpp-punkti koordinaatidele X, Y ja Z peavad neis lausetes sisalduma ka pinnanormaalivektori komponendid NX, NY ja NZ vaata "Normeeritud vektori defineerimine", Lehekülg 392.

Kui soovite tööriista suunata, peavad need laused sisaldama veel normeeritud vektori komponentidega TX, TY ja TZ , mis määrab tööriista orientatsioonivaata "Normeeritud vektori defineerimine", Lehekülg 392.

Sirge lõpp-punkt, pinnanormaalivektorite ja tööriista orientatsiooni komponendid laske arvutada CAM-süsteemil.



Kasutamismõõdalused

- Tööriistade kasutamisel, mille mõõtmed ei vasta CAM-süsteemi poolt arvestatavatele mõõtmetele (3D-korrekatuur ilma tööriista orientatsiooni defineerimata)
- Laupfreesimine (Face Milling): freesi geomeetria korrektuur pinnanormaali suunas (3D-korrekatuur tööriista orientatsiooni defineerimisega ja ilma). Lõikamine toimub peamiselt tööriista otspinnaga
- Perifeerne freesimine (Peripheral Milling): freesi raadiusekorrektuur on risti liikumissuunaga ja risti tööriista suunaga (kolmemõõtmeline raadiuse korrektuur tööriista orientatsiooni defineerimisega). Lõikamine toimub peamiselt tööriista ümbrispinnaga

Normeeritud vektori defineerimine

Normeeritud vektor on matemaatiline suurus, mille väärtus on 1 ja suund on suvaline. LN-lausetel korral vajab TNC kuni kaks normeeritud vektorit, üks pinnanormaali suuna ja teine (täiendav) tööriista orientatsiooni suuna määramiseks. Pinnanormaali suund on määratud komponentidega NX , NY ja NZ . See osutab ots- ja raadiusfreeside korral tooriku pealispinnalt risti tööriista tugipunkti P_T suunas, nurkraadiusfreeside korral läbi P_T' või P_T (vt joonist). Tööriista orientatsiooni suund on määratud komponentidega TX , TY ja TZ .



Asukoha koordinaadid X , Y , Z ning pinnanormaali koordinaadid NX , NY , NZ , või TX , TY , TZ , peavad arvjuhtimislausel oma alati sama järjekorda.

LN lauses andke alati kõik koordinaadid ja pinnanormaaliid, isegi siis, kui te ei ole väärtusi eelmise lausega võrreldes muutnud.

TX , TY ja TZ peavad alati arväärtusega määratud olema. Q -parameetrid ei ole lubatud.

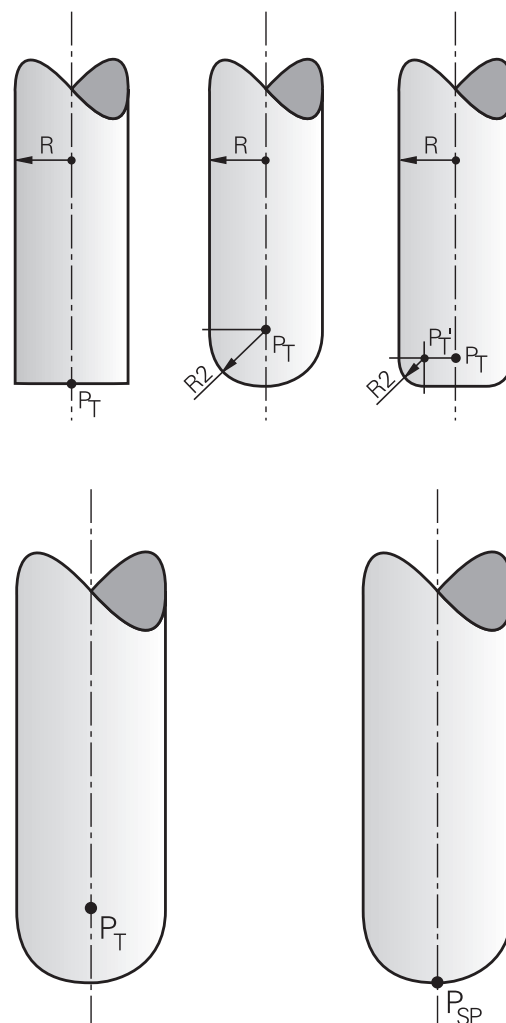
Arvutage pinnanormaalivektorid võimalikult täpselt ja esitage vastava hulga komajärgsete kohtadega, et vältida töötluse aegseid ettenihkekatkestusi.

Pinnanormaaliidega 3D-korrekatuur kehtib peatelgedel X , Y ja Z antud koordinaatide kohta.

Kui vahetate tööriista ülemõõdulise (positiivse deltaväärtusega) tööriista vastu, annab TNC veateate. Veateate saate alla suruda M -funktsiooniga **M107** (vaata "Normeeritud vektori defineerimine", Lehekülj 392).

TNC ei hoiata veateatega juhul, kui tööriista ülemõõdu tõttu kahjustatakse kontuuri.

Seadme parameetriga **toolRefPoint** saate kindlaks määrata, kas CAM-süsteem korrigeerib tööriista pikkust kera keskme P_T või lõunapooluse P_{SP} järgi (vt joonist).



Kolmemõõtmeline tööriistakorrekatuur (tarkvarasuvand 2) 11.6

Tööriistade lubatud kujud

Tööriistade lubatud kujud (vt joonist) määratakse tööriistatabelis kindlaks tööriista raadiuste **R** ja **R2** kaudu:

- Tööriista raadius **R**: kaugus tööriista keskpunktist tööriista välisküljeni
- Tööriista raadius **2 R2**: ümardusraadius tööriista tipust tööriista välisküljeni

R ja **R2** suhe määrab tööriista kuju:

- **R2 = 0**: varsfrees
- **R2 = R**: raadiusfrees
- **0 < R2 < R**: nurkraadiusfrees

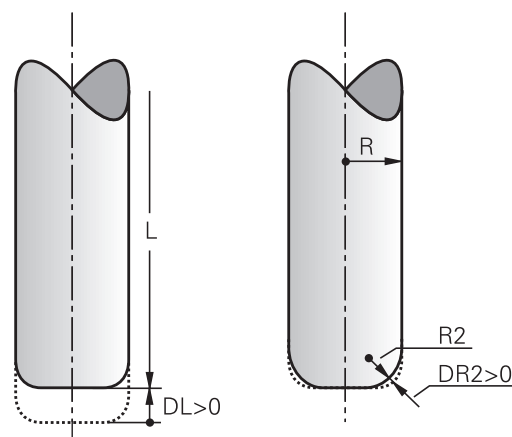
Nende andmete abil määratakse ka tööriista tugipunkti **PT** koordinaadid.

Muude tööriistade kasutamine: delta-väärtused

Kui kasutate tööriistu, millel on teised mõõtmed kui algselt ettenähtud tööriistal, kandke pikkuse ja raadiuse erinevused deltaväärtustena tööriistatabelisse või tööriistakutse lausesse **TOOL CALL**:

- Positiivne deltaväärtus **DL**, **DR**, **DR2**: tööriista mõõtmed on suuremad kui originaaltööriista mõõtmed (ülemõõt)
- Negatiivne deltaväärtus **DL**, **DR**, **DR2**: tööriista mõõtmed on väiksemad kui originaaltööriista mõõtmed (alamõõt)

TNC korrigeerib siis tööriista asendit tööriistatabeli ja tööriistakutse lause deltaväärtuste summa võrra.



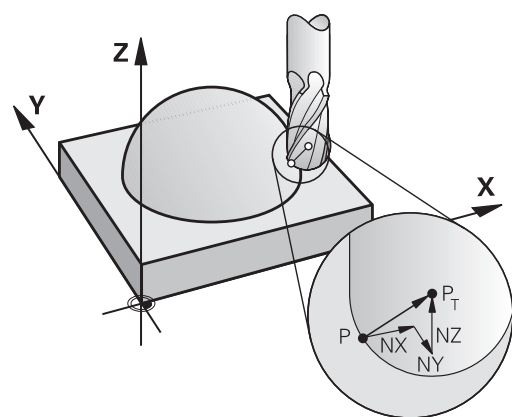
3D-korrektuur ilma TCPM-ita

TNC teostab kolmeteljelise töötuse korral 3D korrektuuri, kui NC-programm esitab pinnanormaalidega. Raadiuse korrektuur **RL/RR** ja **TCPM** või **M128** peavad olema siinkohal mitteaktiivsed. TNC korrigeerib tööriista asendit pinnanormaali suunas deltaväärtuste summa võrra (tööriistatabelist ja **TOOL CALL**-st).

Näide: lauseformaat pinnanormaalidega

```
1 LN X+31.737 Y+21.954 Z+33.165 NX+0.2637581 NY+0.0078922
  NZ-0.8764339 F1000 M3
```

LN:	sirge 3D korrektuuriga
X, Y, Z:	sirge lõpp-punkti korrigeeritud koordinaadid
NX, NY, NZ:	pinnanormaalide komponendid
F:	ettenihe
M:	lisafunktsioon



Laupfreesimine: 3D-korrekatuur TCPM-iga

Laupfreesimine on töötlemine tööriista otsaküljega. Viieteljelise töötluste korral teostatakse 3D korrekatuur, kui NC-programm sisaldab pinnanormaale ja **TCPM** või **M128** on aktiivne. Raadiuse korrekatuur RL/RR ei tohi siin aktiivne olla. TNC korrigeerib tööriista asendit pinnanormaali suunas deltaväärtuste summa võrra (tööriistatabelist ja **TOOL CALL**-st).

Aktiivse **TCPM** (vaata "Tööriistatipu positsiooni säilitamine kaldtelgede positsioneerimisel (TCPM): M128 (tarkvarasuvand 2)", Lehekülg 381) korral hoiab TNC tööriista detaili kontuuriga risti, kui **LN**-lauses pole tööriista orientatsiooni kindlaks määratud.

Kui **LN**-lauses on tööriista orientatsioon **T** defineeritud ja **M128** (või **FUNCTION TCPM**) on samal ajal aktiivne, siis positsioneerib TNC seadme pöördeteljed automaatselt nii, et tööriist saavutab etteantud orientatsiooni. Kui te ei ole **M128** (või **FUNCTION TCPM**) aktiveerinud, ignoreerib TNC suunavektorit **T** ka juhul, kui see on **LN**-lauses defineeritud.

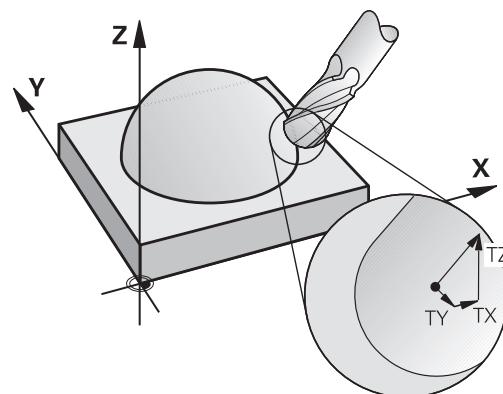


TNC ei saa kõigi seadmete korral pöördetelgi automaatselt positsioneerida. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.



Tähelepanu: kokkupõrkeoht!

Seadmete korral, mis lubavad vaid pöördetelgede piiratud liikumisulatust, võib automaatse positsioneerimise korral ette tulla liikumisi, mis nõuavad näiteks laua 180° pööramist. Arvestage ohuga, et pea võib detailiga või kinnitusvahenditega kokku põrgata.



Kolmemõõtmeline tööriistakorrekatuur (tarkvarasuvand 2) 11.6

Näide: lauseformaad pinnanormaliga ilma tööriista suunamiseta

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922
NZ-0,8764339 F1000 M128
```

Näide: lauseformaad pinnanormaliga koos tööriista suunamisega

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922
NZ-0,8764339 TX+0,0078922 TY-0,8764339 TZ+0,2590319 F1000
M128
```

LN:	sirge 3D korrektuuriga
X, Y, Z:	sirge lõpp-punkti korrigeeritud koordinaadid
NX, NY, NZ:	pinnanormalide komponendid
TX, TY, TZ:	normeeritud vektori komponendid tööriista orientatsiooniks
F:	ettenihe
M:	lisafunktsioon

Perifeerne freesimine: 3D-raadiusekorrekatuur TCPM-iga ja raadiuse korrektuuriga (RL/RR)

TNC nihutab tööriista risti liikumissuunaga ja risti tööriista suunaga deltaväärtuste **DR** summa võrra (tööriistatabel ja **TOOL CALL**). Korrektuuri suuna määrate raadiuse korrektuuriga **RL/RR** (vt joonist, liikumissuund Y+). Selleks et TNC suudaks saavutada etteantud tööriista asendi, aktiveerige funktsioon **M128**vaata "Tööriistatipu positsiooni säilitamine kaldtelgede positsioneerimisel (TCPM): M128 (tarkvarasuvand 2)", Lehekülg 381. TNC positsioneerib siis seadme pöördteljed automaatselt nii, et tööriist saavutab etteantud asendi koos aktiivse korrektuuriga.

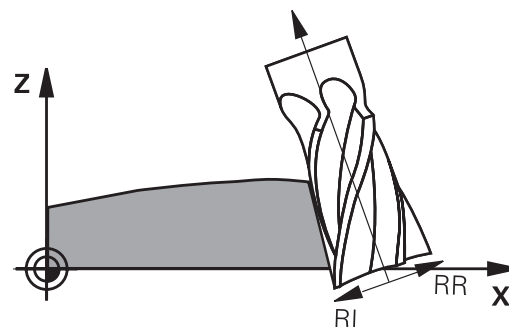


See funktsioon on võimalik ainult seadmetel, mille pöördtelgede ruuminurk on defineeritav. Vaadake oma tööpingi kasutusjuhendit.

TNC ei saa kõigi seadmete korral pöördtelgi automaatselt positsioneerida.

Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Arvestage, et TNC teostab korrektuuri defineeritud **delta-väärtuste** võrra. Tööriistatabelis defineeritud tööriistaraadiusel R ei ole korrektuurile mõju.



Tähelepanu: kokkupörkeoht!

Seadmete korral, mis lubavad vaid pöördtelgede piiratud liikumisulatust, võib automaatse positsioneerimise korral ette tulla liikumisi, mis nõuavad näiteks laua 180° pööramist. Arvestage ohuga, et pea võib detailiga või kinnitusvahenditega kokku põrgata.

Tööriista suunamist võite defineerida kahel viisil:

- LN-lauses komponentide TX, TY ja TZ määramisega
- L-lauses pöördtelgede koordinaatide määramisega

11.6 Kolmemõõtmeline tööriistakorrekatuur (tarkvarasuvand 2)

Näide: lauseformaad tööriista suunamisega

```
1 LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 TX+0,0078922 TY-0,8764339
TZ+0,2590319 RR F1000 M128
```

LN:	sirge 3D korrektuuriga
X, Y, Z:	sirge lõpp-punkti korrigeeritud koordinaadid
TX, TY, TZ:	normeeritud vektori komponendid tööriista orientatsiooniks
RR:	tööriista raadiuse korrektuur
F:	ettenihe
M:	lisafunktsioon

Näide: lauseformaad pöördetelgedega

```
1 L X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 B+12,357 C+5,896 RL F1000
M128
```

L:	Sirge
X, Y, Z:	sirge lõpp-punkti korrigeeritud koordinaadid
B, C:	pöördetelgede koordinaadid tööriista suunamiseks
RL:	Raadiuse korrektuur
F:	ettenihe
M:	lisafunktsioon

12

**Programmeerimine:
paletihaldus**

12.1 Paletihaldus (tarkvarasuvand)

12.1 Paletihaldus (tarkvarasuvand)

Kasutamine



Paletihaldus on seadmest sõltuv funktsioon. Alljärgnevalt kirjeldatakse funktsiooni standardmahtu. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Paletitabeleid kasutatakse paletivahetitega töötlemiskeskustes: paletitabel käivitab erinevate palettide juurde kuuluvad töötlusprogrammid ja aktiveerib eelseaded, nullpunkti nihked ja nullpunkti tabelid.

Paletitabeleid saate kasutada ka erinevate tugipunktidega erinevate programmide üksteise järel töötlemiseks.



Kui loote või haldate rohkem paletitabeleid, peab failinimi algama tähega.

Pos. kassisest. Tabeli redigeerimine

TNC: VNC-PROG-PGM-P388.P

NR	TYPE	NAME	DATUM
0		PAL180	
1	PGM	3216.H	
2	PGM	3217.H	

Paletti tüüp?

ALBIS LÖPP LK LK OTSEMINE LÖPP

Paletitabelid sisaldavad järgmisi andmeid:

- **TYPE** (sisestamine tingimata vajalik): paleti või NC-programmi tunnus (valige klahviga ENT)
 - **NAME** (sisestamine tingimata vajalik): paleti või programmi nimi. Paleti nime määrab seadme tootja (vt seadme kasutusjuhendit). Programmi nimi peab olema salvestatud samasse kausta kui paletitabel. Vastasel juhul peate sisestama programmi täieliku tee
 - **PRESET** (sisestamine pole nõutav): eelseadenumber eelseadetabelist. Siin defineeritud eelseadenumbrit tõlgendab TNC kui detaili tugipunkti.
 - **DATUM** (sisestamine pole nõutav): nullpunktitabeli nimi. Nullpunktitabelid peavad olema salvestatud samasse kausta nagu paletitabel. Vastasel juhul peate sisestama nullpunktitabeli täieliku tee. Nullpunktitabelisse kuuluvad nullpunktid aktiveeritakse arvjuhtimisprogrammis tsükliga 7
- NULLPUNKTI NIHUTAMINE**
- **LOCATION** (sisestamine tingimata nõutav): kirje „MA“ tähendab, et palett või kinnitusvahend asub seadmel ja sellega saab töötada. TNC töötleb vaid neid palette või kinnitusi, mis on tähistatud „MA-ga“. „MA“ sisestamiseks vajutage klahvi ENT. Klahviga NO ENT saate kirje eemaldada.
 - **LOCK** (sisestamine pole nõutav): paletirea töötlemise blokeerimine. Klahvi ENT abil tähistatakse täitmist kirjega „*“ kui blokeeritud. Klahviga NO ENT saate blokeeringu jälle eemaldada. Blokeerida saab üksikute programmide, kinnituste või kogu paleti täitmist. Blokeeritud paleti blokeerimata ridu (nt PGM) ei täideta niisamuti.

Redigeerimisfunktsioon	Funktsiooniklahv
Tabeli alguse valimine	
Tabeli lõpu valimine	
Tabelis eelmise lehekülje valimine	
Tabelis järgmise lehekülje valimine	
Rea lisamine tabeli lõppu	
Rea kustutamine tabeli lõpust	
Sisestatavate ridade arvu lisamine tabeli lõppu	
Heleda taustaga välja kopeerimine	
Kopeeritud välja lisamine	
Rea alguse valimine	
Rea lõpu valimine	
Käesoleva väärtuse kopeerimine	
Käesoleva väärtuse lisamine	
Käesoleva välja redigeerimine	
Sortimine veeru sisu järgi	
Lisafunktsioonid, nt salvestamine	

12.1 Paletihaldus (tarkvarasuvand)**Paletitabeli valimine**

- ▶ Valige failihaldur töörežiimis Programmi salvestamine/redigeerimine või Programmikäik: vajutage klahvi PGM MGT
- ▶ .P-tüüpi failide kuvamine: vajutage funktsiooniklahve TÜÜBI VALIMINE ja KÕIGI KUVAMINE
- ▶ Valige nooleklahvide abil paletitabel või sisestage uue tabeli nimi
- ▶ Kinnitage valik klahviga ENT

Paletifaili sulgemine

- ▶ Valige failihaldur: vajutage klahvi PGM MGT
- ▶ Muu failitüübi valimine: vajutage funktsiooniklahvi TÜÜBI VALIMINE ja soovitud failitüübi funktsiooniklahvi, nt .H KUVAMINE
- ▶ Soovitud faili valimine

Paletifaili töötlemine

Seadmeparameetritega on määratud, kas paletitabelit töödeldakse lausekaupa või pidevalt. Ekraanijaotuse klahvi abil saate ümber lülitada tabelivaate ja vormivaate vahel.

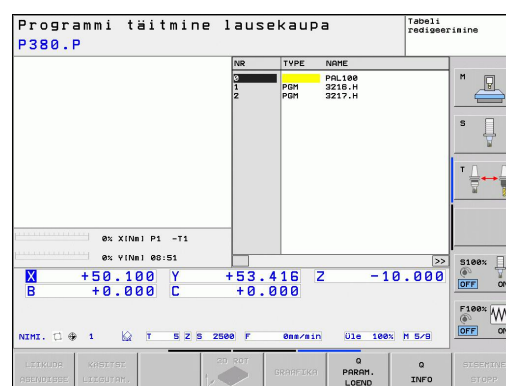
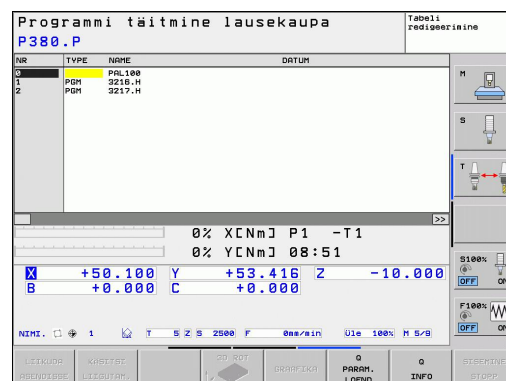
- ▶ Failihalduri valimine töörežiimis Programmikäik lausejada või Programmikäik üksiklause: vajutage klahvi PGM MGT
- ▶ Laske kuvada tüüp .P failid: vajutage funktsiooniklahve TÜÜBI VALIMINE ja .P KUVAMINE
- ▶ Valige nooleklahvide abil paletitabel; kinnitage klahviga ENT
- ▶ Paletitabeli töötlemine: vajutage klahvi NC-Start

Paletihaldus (tarkvarasuvand) 12.1

Ekraanijaotus paletitabeli töötlemisel

Kui soovite programmisu ja paletitabeli sisu näha samaaegselt, valige ekraanijaotus PROGRAMM + PALETT. Sellisel juhul kuvab TNC töötlemise ajal ekraani vasakpoolses osas programmi ja parempoolses osas paletti. Programmisu vaatamiseks enne töötlemist toimige alljärgnevalt:

- Valige paletitabel
- Nooleklahvidega valige programm, mida soovite kontrollida
- Vajutage funktsiooniklahvi PROGRAMMI AVAMINE: TNC kuvab ekraanil valitud programmi. Nooleklahvidega saate nüüd programmis lehitseda
- Tagasi paletitabeli juurde: vajutage funktsiooniklahvi END PGM



13

**Käsitsirežiim ja
seadistamine**

13.1 Sisselülitamine, väljalülitamine

13.1 Sisselülitamine, väljalülitamine

Sisselülitamine



Sisselülitamine ja võrdluspunktidesse liikumine on seadmest olenevad funktsioonid.

Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Lülitage TNC ja seadme toitepinge sisse. Seejärel kuvab TNC järgmise dialoogi:

SYSTEM STARTUP

- TNC käivitub

VOOLUKATKESTUS



- TNC teade, et toimus voolukatkestus – kustutage teade

PLC-PROGRAMMI TÕLKIMINE

- TNC PLC-programm tõlgitakse automaatselt

RELEE JUHTPINGE PUUDUB



- Lülitage sisse juhtpinge. TNC kontrollib avariiseiskamise funktsiooni

KÄSITSIREŽIIM

VÕRDLUSPUNKTIDE LÄBIMINE



- Võrdluspunktide läbimine kindlaksmääratud järjekorras: iga telje korral vajutage välist START-klahvi või



- Võrdluspunktide läbimine suvalises järjekorras: iga telje korral vajutage välist suunaklahvi ja hoidke seda all, kuni võrdluspunkt on läbitud



Kui teie tööpink on varustatud absoluutsete mõõteseadmetega, siis ei ole võrdluspunktide läbimine vajalik. Siis on TNC kohe pärast juhtpinge sisselülitamist töövalmis.

TNC on nüüd töövalmis ja käsitsirežiimi olekus.



Võrdluspunktid tuleb läbida ainult juhul, kui soovite nihutada seadme telgesid. Kui soovite programme ainult redigeerida või testida, siis valige kohe pärast juhtpinge sisselülitamist režiim Programmi salvestamine/redigeerimine või Programmitest.

Võrdluspunktid võib läbida hiljem. Selleks vajutage käsitsirežiimis funktsiooniklahvi REF.-PKT. LIIKUMINE.

Võrdluspunktide läbimine kallutatud töötlustasandi korral**Tähelepanu: kokkupõrkeoht!**

Jälgige, et menüüsse sisestatud nurkade väärtused langeksid kokku kaldtelje nurkade tegeliku väärtusega.

Deaktiveerige funktsioon „Töötlustasandi kallutamine” enne võrdluspunktide läbimist. Jälgige, et ei tekiks kokkupõrget. Vajaduse korral vabastage eelnevalt tööriist.

TNC aktiveerib automaatselt kallutatud töötlustasandi, kui see funktsioon oli juhtseadme väljalülitamisel aktiivne. Siis liigutab TNC teljesuuna klahvi vajutamisel telgi kallutatud koordinaatsüsteemis. Positsioneerige tööriist nii, et hilisemal võrdluspunktide ülesõitmisel ei saaks tekkida kokkupõrget. Võrdluspunktide läbimiseks peate deaktiveerima funktsiooni „Töötlustasandi kallutamine”, vaata "Käsitsi kallutamise aktiveerimine", Lehekülg 454.



Selle funktsiooni kasutamisel peate mitteabsoluutsete mõõteseadmete korral TNC esiletõstetud aknas kuvatava pöördetelgede positsiooni kinnitama. Kuvatav positsioon vastab viimasele, mis oli enne pöördetelgede aktiivse positsiooni väljalülitamist.

Kui üks kahest varem aktiivsest funktsioonist on aktiivne, siis klahv NC-START ei toimi. TNC annab siis vastava veateate.

13.1 Sisselülitamine, väljalülitamine

Väljalülitamine

Vältimaks andmete kaotsiminekut väljalülitamisel, tuleb TNC opsüsteem välja lülitada nõuete kohaselt.

- Valige käsitsirežiim



- Valige väljalülitamisfunktsioon, kinnitage veel kord funktsiooniklahviga JAH
- Kui TNC kuvab esiletõstetud aknas teksti **NOW IT IS SAFE TO TURN POWER OFF**, tohite TNC toitepinge katkestada

**Tähelepanu, andmed võivad kaduma minna!**

TNC meelevaldne väljalülitamine võib põhjustada andmete kaotsiminekut!

Pidage meeles, et LÕPP-klahvile vajutamine pärast juhtsüsteemi väljalülitamist põhjustab juhtsüsteemi uue käivitumise. Ka väljalülitamine uue käivitamise ajal võib põhjustada andmekadu!

13.2 Seadme telgede nihutamine

Märkus



Välise suunaklahvidega nihutamine oleneb seadmest. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Telje nihutamine välise suunaklahvidega



- Valige käsitsirežiim



- Vajutage suunaklahvi ja hoidke seda all seni, kuni telge tuleb nihutada, või



- Telje pidev nihutamine: hoidke välist suunaklahvi all ja vajutage korra klahvi START



- Peatamine: vajutage välist STOPP-klahvi



Mõlema meetodiga saab ka mitut telge üheaegselt nihutada. Ettenihet, millega teljed liiguvad, saab muuta klahviga F, vaata "Spindli pöörlemissagedus S, ettenihe F ja lisafunktsioon M", Lehekülg 418.

Sammhaaval positsioneerimine

Sammu kaupa positsioneerimisel nihutab TNC seadme telge teie määratud sammu võrra.



- Valige töörežiimiks Käsitsirežiim või El. seaderatas



- Lülitage ümber funktsiooniklahvide riba



- Sammhaaval positsioneerimise valimine: funktsiooniklahv SAMMU PIKKUS asendisse SEES

ETTEANNE =



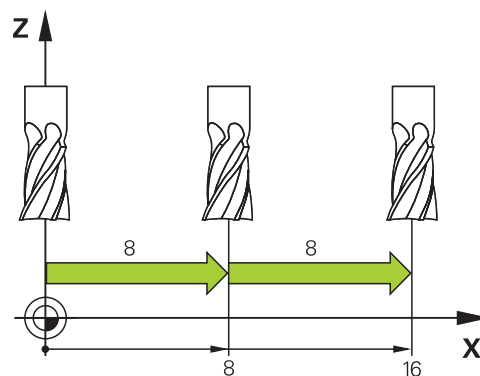
- sisestage etteanne mm-tes, kinnitage klahviga ENT



- Vajutage välist suunaklahvi: positsioneerige vajalik arv kordi



Ühe nihke suurim sisestatav väärtus on 10 mm.



13.2 Seadme telgede nihutamine

Nihutamine elektrooniliste seaderatastega

TNC toetab nihutamist järgmiste uute elektrooniliste seaderatastega:

- HR 520: HR 420-ga ühilduv seaderatas koos ekraaniga, andmeedastus kaabliga
- HR 550 FS: seaderatas ekraaniga, andmeedastus raadiosidega

Lisaks sellele toetab TNC jätkuvalt kaabelseaderattaid HR 410 (ilma ekraanita) ja HR 420 (ekraaniga).

**Tähelepanu, oht seaderatta kasutajale!**

Igasuguseid seaderatta ühenduspistikuid tohib eemaldada üksnes volitatud teeninduspersonal, seda ka juhul, kui see on võimalik tööriista kasutamata!

Lülitage seade sisse üksnes külgeühendatud seaderatta korral!

Kui tahate masinat käitada külgeühendamata seaderattaga, võtke kaabel seadme küljest ja pange lahtisele puksile kork peale!



Seadme tootja võib seaderatatele HR 5xx välja töötada lisafunktsioone. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.



Seaderatas HR 5xx on soovitatav, kui te soovite kasutada funktsiooni Seaderattaga ülevaatamine virtuaalsel teljel vaata "Virtuaalne tööriistatelg VT".

Kantavad seaderattad HR 5xx on varustatud ekraaniga, millele TNC kuvab erinevat infot. Lisaks saab seaderatta funktsiooniklahvide abil teha olulisi seadistusi, näiteks määrata tugipunkte või sisestada ja töödelda M-funktsioone.

Niipea kui olete aktiveerimisklahvi abil seaderatta aktiveerinud, pole seadme käsitsemine juhtpaneeli abil enam võimalik. TNC näitab seda olekut TNC-ekraanil infoaknas.



Seadme telgede nihutamine 13.2

- 1 HÄDASEISKAMISKLAHV
- 2 Seaderatta ekraan oleku kuvamiseks ja funktsioonide valikuks, selle edasine info: ""
- 3 Funktsiooniklahvid
- 4 Teljevalikuklahvid, seadme tootja võib neid vastavalt telje konfiguratsioonile vahetada
- 5 Kinnitusklahv
- 6 Nooleklahvid seaderatta tundlikkuse defineerimiseks
- 7 Seaderatta aktiveerimisklahv
- 8 Suunaklahv, milles TNC valitud telge nihutab
- 9 Kiirkäigu ülekattumine suunaklahvile
- 10 Spindli sisselülitamine (seadmest sõltuv funktsioon, klahv seadmetootja poolt vahetata)
- 11 klahv „NC-lause genereerimine“ (seadmest sõltuv funktsioon, klahv seadmetootja poolt vahetata)
- 12 Spindli väljalülitamine (seadmest sõltuv funktsioon, klahv seadmetootja poolt vahetata)
- 13 CTRL-klahv erifunktsioonidele (seadmest sõltuv funktsioon, klahv seadmetootja poolt vahetata)
- 14 NC-käivitus (seadmest sõltuv funktsioon, klahv seadmetootja poolt vahetata)
- 15 NC-stopp (seadmest sõltuv funktsioon, klahv seadmetootja poolt vahetata)
- 16 Seaderatas
- 17 Spindli pöörlemissageduse potentsiomeeter
- 18 Ettenihke potentsiomeeter
- 19 Kaabliühendus, puudub raadio-seaderattal HR 550 FS



13.2 Seadme telgede nihutamine

Seaderatta ekraan

- 1 Ainult raadio-seaderattal HR 550 FS: näit, kas seaderatas on dokis või on raadiorežiim aktiivne
- 2 Ainult raadio-seaderattal HR 550 FS: väljatugevuse näit, 6 tulpa = maksimaalne väljatugevus
- 3 Ainult raadio-seaderattal HR 550 FS: aku laetuse olek, 6 tulpa = maksimaalne laetus Laadimise ajal vilgub post vasakult paremale
- 4 IST: positsiooninäidu liik
- 5 Y+129.9788: valitud telje positsioon
- 6 *: STIB (juhtseade töötab); programm on käivitatud ja telg liigub
- 7 S0: spindli tegelik pöörlemissagedus
- 8 F0: tegelik ettenihe, millega valitud telge hetkel nihutatakse
- 9 E: esineb veateade
- 10 3D: töötlustasandi kallutamise funktsioon on aktiivne
- 11 2D: põhipööramise funktsioon on aktiivne
- 12 RES 5.0: seaderatta aktiivne eraldusvõime. Nihke suurus mm / pöörde kohta (° / pöörde kohta pöördetelgede korral), mille läbib valitud telg ühe seaderatta pöörde jooksul
- 13 STEP ON või OFF: sammukaupa positsioneerimine aktiivne või mitteaktiivne. Aktiivse funktsiooni korral kuvab TNC lisaks ka aktiivse nihkesammu.
- 14 Funktsiooniklahvide riba: mitmesuguste funktsioonide valik, kirjeldus on toodud järgmistes lõikudes



Raadio-seaderatta HR 550 FS eripärad



Raadioühenduse kättesaadavus ei ole selle mitmetest häirivatest faktoritest tingitult sama, mis juhtmeühendusel. Enne raadio-seaderatta kasutamist tuleb kontrollida, kas esineb häireid teiste raadioside kasutajate tõttu. See olemasolevate raadiosageduste- või kanalite kontroll on soovitatav kõigi tööstuslike raadiosüsteemide jaoks.

Kui HR 550 ei kasutata, asetage see alati selleks ettenähtud seaderatta hoidikusse. Sellega tagate raadio-seaderatta tagakülje kontaktliistu kaudu pideva aku kasutusvalmiduse ning avariihela otsese kontaktühenduse.

Raadio-seaderatas reageerib vea korral (sidekatkestus, vastuvõtu halb kvaliteet, seaderatta komponentide defekt) alati avariiväljalülitusega.

Pöörake tähelepanu raadio-seaderatta HR 550 FS konfiguratsiooni juhiste vaata "Raadio-seaderatta HR 550 FS konfigureerimine", Lehekülg 508

**Tähelepanu, oht seadme kasutajale!**

Ohutuse huvides peate raadio-seaderatta ja seaderatta hoidiku hiljemalt pärast 120 töötunni möödudes välja lülitama, et TNC saaks uuesti sisselülitamisel teha talitlustesti!

Kui kasutate oma tsehhis raadio-seaderattaid mitmete seadmete tööks, peate kokku kuuluvad seaderattad ja seaderataste hoidikud tähistama nii, et nende kokkukuuluvus on üheselt äratuntav (nt värvilised kleebitsed või numeratsioon). Raadio-seaderatta ja seaderatta hoidiku tähistused peavad olema kasutajale selgelt nähtavad!

Kontrollige enne igakordset kasutamist, kas Teie seadme jaoks on aktiveeritud õige raadio-seaderatas!



13.2 Seadme telgede nihutamine

Raadio-seaderatas HR 550 FS on varustatud akuga. Aku laadimine algab kohe, kui seaderatas on seaderatta hoidikusse asetatud (vt joonist).

Võite HR 550 FS-i kasutada akuga kuni 8 tundi, enne kui peate seda uuesti laadima. Üldjuhul on soovitatav seaderatas seaderatta hoidikusse asetada, kui te seda ei kasuta.

Kohe, kui seaderatas on seaderatta hoidikus, lülitub see ümber kaabliga režiimile. Tänu sellele saate seaderatast kasutada ka siis, kui selle aku oleks täiesti tühi. Talitus on identne raadiorežiimi omaga.



Kui seaderatas on täiesti tühjaks laetud, kulub ligikaudu 3 tundi, kuni see on seaderatta hoidikus uuesti täis laetud.

Puhastage seaderatta hoidiku ja seaderatta kontakte 1 regulaarselt, et nende kindel töö oleks tagatud.

Raadioliini ülekandevahemik on mõõdetud suure tolerantsiga. Kui peaks siiski juhtuma, et Te satute nt suurte seadmete puhul ülekandelõigu äärele, hoiatab HR 550FS õigeaegselt selgelt märgatava vibratsioonialarmiga. Sel juhul peate uuesti vähendama kaugust seaderatta hoidikuni, millesse raadiovastuvõtja on integreeritud.



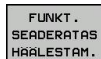
Ettevaatust, oht tööriistale ja toorikule!

Kui raadiolink ei luba enam katkestusteta tööd, aktiveerib TNC automaatselt avariiväljalülituse. See võib juhtuda ka töötluse ajal. Hoidke kaugus seaderatta hoidikuni võimalikult väike ja asetage seaderatas seaderatta hoidikusse, kui Te seda ei kasuta!



Kui TNC aktiveerib avariiväljalülituse, peate seaderatta uuesti aktiveerima. Selleks toimige järgmiselt:

- ▶ Valige töörežiim "Programmi salvestamine/redigeerimine"
- ▶ MOD-funktsiooni valimine: vajutage klahvi MOD
- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba edasi



- ▶ Valige raadioseaderatta konfiguratsioonimenüü: vajutage funktsiooniklahvi RAADIOSEADERATTA HÄÄLESTAMINE
- ▶ Aktiveerige raadio-seaderatas uuesti nupuga **Seaderatta käivitamine**
- ▶ Konfiguratsiooni salvestamiseks ja konfiguratsioonimenüüst lahkumiseks: vajutage nuppu **LÕPP**

Seaderatta kasutuselevõtuks ja konfiguratsiooniks on töörežiimil MOD olemas vastav funktsioon vaata "Raadio-seaderatta HR 550 FS konfigureerimine", Lehekülg 508.

Nihutatava telje valimine

Põhitelgesid X, Y ja Z ning kolme edasist seadme tootja defineeritavat telge saate aktiveerida otse teljevalikuklahvidega. Teie seadmetootja võib ühele vabale teljeklahvile määrata ka virtuaalse telje VT. Kui virtuaalne telg VT ei ole teljevalikuklahvile määratud, toimige nii:

- ▶ vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F1 (**AX**); TNC näitab seaderatta ekraanil kõiki aktiivseid telgi. Hetkel aktiivne telg vilgub
- ▶ Valida seaderatta funktsiooniklahvidega F1 (->) või F2 (<-) soovitud telg ja kinnitada see seaderatta funktsiooniklahviga F3 (**OK**)

Seaderatta tundlikkuse seadistamine

Seaderatta tundlikkus määrab, millise teepikkuse peab telg nihkuma seaderatta ühe pöördega. Defineeritavad tundlikkused on kindlaks määratud ja seaderatta nooleklahvidega otse valitavad (ainult juhul, kui sammu pikkus ei ole aktiivne).

Seadistatavad tundlikkuse tasemed:

0,01/0,02/0,05/0,1/0,2/0,5/1/2/5/10/20 [mm/pööre või kraad/pööre]

13.2 Seadme telgede nihutamine

Telgede nihutamine



- ▶ Seaderatta aktiveerimine: vajutage HR 5xx seaderatta klahvi: nüüd võite TNC-d kasutada ainult HR 5xx kaudu, TNC kuvab TNC-ekraanile juhendava tekstiga esiletõstuakna
- ▶ Vajadusel valige funktsiooniklahviga opm soovitud režiim



- ▶ Vajadusel hoidke kinnitusklahvi allavajutatuna



- ▶ Valige seaderattalt telg, mida soovite nihutada. Valige vajadusel funktsiooniklahvidega lisateljed



- ▶ Nihutage aktiivset telge suunas + või



- ▶ nihutage aktiivset telge suunas –



- ▶ Seaderatta deaktivimine: vajutage HR 5xx seaderatta klahvi: nüüd saate TNC-d jälle juhtpaneeli kaudu kasutada

Potentsiomeetri seaded

Pärast seda, kui olete aktiveerinud seaderatta, on seadme juhtpaneeli potentsiomeetrid jätkuvalt aktiivsed. Kui soovite kasutada seaderatta potentsiomeetreid, tuleb tegutseda järgmiselt:

- ▶ vajutage HR 5xx CTRL ja seaderatta klahvi, TNC kuvab seaderatta ekraanile potentsiomeetrite valiku klahvimenüü
- ▶ Seaderatta potentsiomeetrite aktiveerimiseks vajutage funktsiooniklahvi HW

Kui olete aktiveerinud seaderatta potentsiomeetrid, tuleb enne seaderatta deaktivimist seadme juhtpaneeli potentsiomeetrid uuesti aktiveerida. Selleks toimige järgmiselt:

- ▶ vajutage HR 5xx CTRL ja seaderatta klahvi, TNC kuvab seaderatta ekraanile potentsiomeetrite valiku klahvimenüü
- ▶ Vajutage seadme juhtpaneeli potentsiomeetrite taasaktiveerimiseks klahvi KBD

Sammhaaval positsioneerimine

Sammhaaval positsioneerimisel nihutab TNC hetkel aktiivset seaderatta telge teie määratud sammu võrra:

- ▶ vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F2 (**STEP**)
- ▶ Sammhaaval positsioneerimise aktiveerimine: vajutage seaderatta 3. funktsiooniklahvi (**ON**)
- ▶ Klahve F1 või F2 vajutades valige soovitud sammu väärtus. Iga kord, kui hoiate klahvi allavajutatult, suurendab TNC lugemisammu 10-kordseks. Vajutades lisaks klahvi CTRL, suureneb lugemisamm 1-ni. Vähim võimalik samm on 0,0001 mm, suurim võimalik samm 10 mm
- ▶ Kinnitage valitud sammu väärtus funktsiooniklahviga 4 (**OK**)
- ▶ Seaderatta klahviga + või – nihutage aktiivset seaderattatelge vastavas suunas

Lisafunktsioonide M sisestamine

- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F3 (**MSF**)
- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F1 (**M**)
- ▶ Klahve F1 või F2 vajutades valige soovitud M-funktsiooni number
- ▶ Rakendage lisafunktsioon M klahviga NC-Start

Spindli pöörlemissageduse S sisestamine

- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F3 (**MSF**)
- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F2 (**S**)
- ▶ Klahve F1 või F2 vajutades valige soovitud pöörlemissagedus. Iga kord, kui hoiate klahvi allavajutatuna, suurendab TNC lugemisammu 10-kordseks. Vajutades lisaks klahvi CTRL, suureneb lugemisamm 1000-ni
- ▶ Aktiveerige uus pöörlemissagedus S klahviga NC-Start

13.2 Seadme telgede nihutamine

Ettenihke F sisestamine

- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F3 (**MSF**)
- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F3 (**F**)
- ▶ Klahve F1 või F2 vajutades valige soovitud ettenihe. Iga kord, kui hoiate klahvi allavajutatuna, suurendab TNC lugemisammu 10-kordseks. Vajutades lisaks klahvi CTRL, suureneb lugemisamm 1000-ni
- ▶ Kinnitage uus ettenihe F seaderatta funktsiooniklahviga F3 (**OK**)

Tugipunkti seadmine

- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F3 (**MSF**)
- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F4 (**PRS**)
- ▶ Vajadusel valige telg, millele tuleb tugipunkt seada
- ▶ Nullige telg seaderatta funktsiooniklahviga F3 (**OK**) või määrake seaderatta funktsiooniklahvidega F1 ja F2 soovitud väärtus ja kinnitage see seaderatta funktsiooniklahviga F3 (**OK**). Samaaegselt klahvile CTRL vajutades suureneb lugemissamm 10-ni

Töörežiimide vahetamine

Seaderatta funktsiooniklahviga F4 (**OPM**) saate seaderattalt režiimi vahetada, kui juhtsüsteemi hetkeolek seda võimaldab.

- ▶ Vajutage seaderatta funktsiooniklahvi F4 (**OPM**)
- ▶ Valige seaderatta funktsiooniklahvidega soovitud režiim
 - MAN: käsitsirežiim
 - MDI: positsioneerimine käsitsi sisestamisega
 - SGL: programmikäik üksiklause
 - RUN: programmikäik lausejada

Tervikliku L-lause moodustamine



Seadme tootja võib seaderatta klahvile "NC-lause genereerimine" määrata suvalise funktsiooni. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

- ▶ Valige režiim **Käsitsi sisestusega positsioneerimine**
- ▶ Valige vajadusel TNC klaviatuuri nooleklahvidega NC-lause, mille järele soovite uut L-lauset lisada
- ▶ Aktiveerige seaderatas
- ▶ Vajutage seaderatta klahvi „NC-lause genereerimine“: TNC lisab tervikliku L-lause, mis sisaldab kõiki MOD-funktsiooniga valitud teljeasendeid

Funktsioonid programmikäigu režiimides

Programmikäigu režiimides saab kasutada järgmisi funktsioone:

- NC-Start (seaderatta klahv NC-Start)
- NC-Stopp (seaderatta klahv NC-Stopp)
- Klahvi NC-Stopp vajutamisel: seesmine stopp (seaderatta funktsiooniklahv **MOP** ja siis **Stopp**)
- Klahvi NC-Stopp vajutamisel: telgede käsitsi nihutamine (seaderatta funktsiooniklahv **MOP** ja siis **MAN**)
- Kontuurile naasmine pärast telgede käsitsi nihutamist programmi katkestuse ajal (seaderatta funktsiooniklahvid **MOP** ja seejärel **REPO**). Seaderatta funktsiooniklahvidega toimub juhtimine analoogselt ekraani funktsiooniklahvidega vaata "Naasmine kontuurile", Lehekülg 485
- Töötlustasandi kallutusfunktsiooni sisse-/väljalülitamine (seaderatta funktsiooniklahvid **MOP** ja seejärel **3D**)

13.3 Spindli pöörlemissagedus S, ettenihe F ja lisafunktsioon M

13.3 Spindli pöörlemissagedus S, ettenihe F ja lisafunktsioon M

Kasutamine

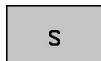
Töörežiimides Käsitsirežiim ja El. seaderatas sisestage spindli pöörlemissagedus S, ettenihe F ja lisafunktsioon M funktsiooniklahvidega. Lisafunktsioone on kirjeldatud osas „7. Programmeerimine: lisafunktsioonid“.



Seadme tootja määrab kindlaks, milliseid lisafunktsioone M kasutada saab ja millised funktsioonid teil olemas on.

Väärtuste sisestamine

Spindli pöörlemissagedus S, lisafunktsioon M



- ▶ Spindli pöörlemissageduse sisestuse valimine: funktsiooniklahv S

SPINDLI PÖÖRLEMISAGEDUS S =



- ▶ Sisestage **1000** (spindli pöörlemissagedus) ja kinnitage välise START-klahviga

Spindli pöörlamine sisestatud pöörlemissagedusega S käivitage koos lisafunktsiooniga M. Lisafunktsioon M sisestage samal viisil.

Ettenihe F

Ettenihke F sisestus tuleb välise START-klahvi asemel kinnitada klahviga ENT.

Ettenihke F korral:

- Kui sisestate $F=0$, siis rakendub väikseim ettenihe seadme parameetrist **manualFeed**
- Kui sisestatud ettenihe ületab seadme parameetris **maxFeed** defineeritud väärtuse, siis rakendub seadme parameetris sisestatud väärtus
- F jääb kehtima ka voolukatkestuse korral

Spindli pöörlemissagedus S, ettenihke F ja lisafunktsioon M 13.3

Spindli pöörlemissageduse ja ettenihke muutmine

Spindli pöörlemissageduse S ja ettenihke F ülekirjutamise pöördnuppudega saate seadistatud väärtust muuta vahemikus 0% kuni 150%.



Spindli pöörlemissageduse ülekirjutamise pöördnupp on rakendatav ainult sujuvalt reguleeritava spindliajamiga tööpinkide korral.



13.4 Tugipunkti seadmine ilma 3D-kontaktandurita

Märkus



Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduriga: vaata "Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)", Lehekülg 442.

Tugipunkti seadmisel seatke TNC näiduks mingi tuntud toorikuasendi koordinaadid.

Ettevalmistus

- ▶ Tooriku kinnitamine ja rihtimine
- ▶ Kinnitage teadaoleva raadiusega nulltööriist
- ▶ Kontrollige, et TNC näitab tegelikke positsioone

Tugipunkti seadmine teljeklahvidega



Kaitsemeede

Kui tooriku pinda ei tohi kriimustada, asetage detailile teadaoleva paksusega (d) kaitseplekk. Tugipunkti jaoks sisestage siis d võrra suurem väärtus.



- ▶ Valige **KÄSITSIREŽIIM**



- ▶ Nihutage ettevaatlikult tööriista, kuni see töödeldavat detaili puudutab (kriimustab)



- ▶ Valige telg

TUGIPUNKTI SEADMINE Z=



- ▶ seadke näiduks tuntud tooriku positsioon (näiteks 0) või sisestage pleki paksus d. Töötlustasandil: arvestage tööriista raadiust

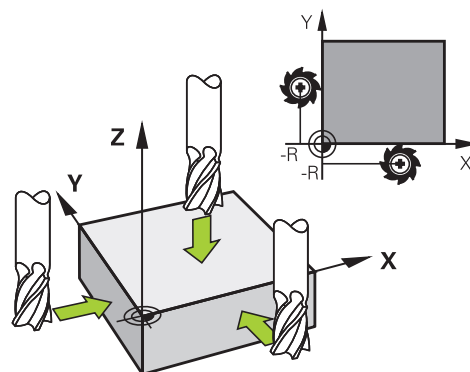


Ülejäänud telgedele seadke tugipunktid samal viisil.

Kui kasutate ettenihke teljel eelseadistatud tööriista, siis seadke ettenihke telje näiduks tööriista pikkus L või summa $Z = L + d$.



TNC salvestab teljeklahvidega seatud tugipunkti automaatselt eelseadetabeli ritta 0.



Tugipunkti seadmine ilma 3D-kontaktandurita 13.4

Tugipunktide haldamine eelseadetabeliga

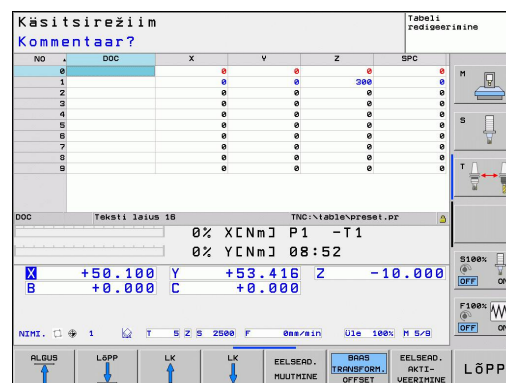


Eelseadete tabelit tuleb tingimata kasutada, juhul kui

- teie tööpink on varustatud pöördetelgedega (kaldlaud või kaldpea) ja te kasutate töötlustasandi kallutamise funktsiooni;
- teie tööpink on varustatud peavahetussüsteemiga;
- Te töötasite varem vanemate REF-süsteemil põhinevate nullpunktitabelitega varustatud TNC-juhtsüsteemidega
- kui soovite töödelda mitut ühesugust toorikut, mis on kinnitatud erineva nurga all

Eelseadete tabelis võib olla suvaline arv ridu (tugipunkte). Faili suuruse ja töötlemiskiiruse optimeerimiseks tuleb kasutada ainult nii palju ridu, kui vajate oma tugipunkti haldamiseks.

Ohutuse põhjustel saate uusi ridu lisada ainult eelseadete tabeli lõppu.



13.4 Tugipunkti seadmine ilma 3D-kontaktandurita

Tugipunktide salvestamine eelseadete tabelisse

Eelseadete tabeli nimeks on **PRESET.PR** ja see on salvestatud kausta **TNC:\table**. **PRESET.PR** on režiimil **Käsitsi** ja **El. seaderatas** redigeeritav ainult siis, kui vajutati funktsiooniklahvi **EELSEADE MUUTMINE**.

Eelseadete tabeli kopeerimine mõnda muusse kataloogi (andmete varundamiseks) on lubatud. Read, mis teie tööpingi tootja on varustanud kirjutuskaitsega, on ka kopeeritud tabelites kirjutuskaitstud, seega ei saa neid muuta.

Kopeeritud tabelites ei tohi ridade arvu muuta! See võib tekitada probleeme, kui soovite tabelit uuesti aktiveerida.

Teise kausta kopeeritud eelseadetabeli aktiveerimiseks peate need kopeerima tagasi kausta **TNC:\table**.

Tugipunktide/põhipööramiste salvestamiseks eelseadete tabelitesse on mitmeid võimalusi:

- mõõtmistsüklitega režiimides **Käsitsi** või **El. seaderatas** (vt peatükki 14)
- Mõõtmistsüklitega 400 kuni 402 ja 410 kuni 419 automaatrežiimil (vt kasutusjuhend, tsükliid, ptk 14 ja 15)
- Käsitsi sisestusega (vt järgnevat kirjeldust)



Põhipööramised eelseadetabelist pööravad koordinaatsüsteemi eelseatud väärtuse võrra, mis on samas reas põhipööramisega.

Jälgige tugipunkti seadmisel, et kallutustelgede asend vastaks 3D ROT-menüü vastavatele andmetele. Sellest tulenevalt:

- peab pöördetelgede asendinäit töötlustasandi kallutusfunktsiooni mitteaktiivse oleku korral olema 0° (vajadusel nullige pöördeteljed)
- Töötlustasandi kallutusfunktsiooni aktiivse oleku korral peavad pöördetelgede asendinäidud võrduma 3D ROT-menüüsse sisestatud nurkadega

Rida 0 on eelseadetabelis kirjutuskaitstud. TNC salvestab reas 0 alati tugipunkti, mille määrasite viimati käsitsi telje- või funktsiooniklahvide abil. Kui käsitsi seatud tugipunkt on aktiivne, kuvab TNC olekunäidikul teksti **PR MAN(0)**

Tugipunktide käsitsi salvestamine eelseadetabelisse

Tugipunktide salvestamiseks eelseadetabelisse toimige järgmiselt:



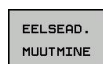
- ▶ valige **KÄSITSIREŽIIM**



- ▶ Nihutage ettevaatlikult tööriista, kuni see töödeldavat detaili puudutab (kriimustab) või paigaldage vastavalt mikromõõtur



- ▶ Laske kuvada eelseadete tabel: TNC avab eelseadete tabeli ja asetab kursori aktiivsele tabelireale



- ▶ Valige eelseadete tabeli sisestusfunktsioonid: TNC kuvab klahvireal kasutatavad sisestusvõimalused. Sisestusvõimaluste kirjeldus: vt järgmist tabelit



- ▶ Valige rida eelseadete tabelis, mida soovite muuta (rea number vastab eelseade numbrile)



- ▶ Vajadusel valige eelseadete tabelis veerg (telg), mida soovite muuta



- ▶ Valige funktsiooniklahviga üks olemasolevatest sisestusvõimalustest (vt järgmist tabelit)

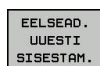
Funktsioon

Funktsiooniklahv

Tööriista (mikromõõturi) tegeliku asendi vahetu ülevõtmine uue tugipunktina: funktsioon salvestab tugipunkti ainult teljel, mille kursoriväli parajasti asub



Tööriista (mikromõõturi) tegelikule asendile suvalise väärtuse andmine: funktsioon salvestab tugipunkti ainult teljel, mille kursoriväli parajasti asub. Sisestage soovitud väärtus infoaknasse



Tabelis juba salvestatud tugipunkti inkrementaalne nihutamine: funktsioon salvestab tugipunkti ainult teljel, mille kursoriväli parajasti asub. Soovitud korrektuurväärtus sisestage infoaknasse koos õige märgiga. Aktiivse tollinäidu korral: sisestage väärtus tollides, TNC arvutab sisestatud väärtuse ise mm-tesse ümber



13.4 Tugipunkti seadmine ilma 3D-kontaktandurita

Funktsioon

Funktsiooniklahv

Uue tugipunkti otsesisestamine kinemaatikat arvestamata (teljest olenevalt). Seda funktsiooni kasutatakse ainult siis, kui teie seade on varustatud pöördlauaga ja te soovite pöördlaua keskpunkti seada 0 otsesisestamisega tugipunkti. Funktsioon salvestab väärtuse ainult teljel, mille kursoriväli parajasti asub. Sisestage soovitud väärtus infoaknasse. Aktiivse tollinäidu korral: sisestage väärtus tollides, TNC arvutab sisestatud väärtuse ise mm-tesse ümber

KÄESOLEVA
VALJA
REDIG.

Vaate PÕHITEISENDUS/TELJENIHE valimine. PÕHITEISENDUSE standardvaates kuvatakse veerud X, Y ja Z. Sõltuvalt seadmest kuvatakse lisaks veerud SPA, SPB ja SPC. Siia salvestab TNC põhipööramise (tööriistatelle Z korral kasutab TNC veergu SPC). Vaates NIHE kuvatakse eelseade nihkeväärtused.

BAAS
TRANSFORM.
OFFSET

Hetkel aktiivse tugipunkti kirjutamine valitavale tabelireale: funktsioon salvestab tugipunkti kõikidel telgedel ja aktiveerib seejärel automaatselt vastava tabelirea Aktiivse tollinäidu korral: sisestage väärtus tollides, TNC arvutab sisestatud väärtuse ise mm-tesse ümber

EELSEAD.
SALVEST.

Eelseadete tabeli redigeerimine

Redigeerimisfunktsioon tabelirežiimis	Funktsiooniklahv
Tabeli alguse valimine	
Tabeli lõpu valimine	
Tabelis eelmise lehekülje valimine	
Tabelis järgmise lehekülje valimine	
Eelseadeväärtuste sisestusfunktsioonide valimine	
Põhiteisenduse/teljenihke valiku kuvamine	
Eelseadete tabeli valitud rea tugipunkti aktiveerimine	
Sisestatavate ridade arvu lisamine tabeli lõppu (2. funktsiooniklahviriba)	
Heleda taustaga välja kopeerimine (2. funktsiooniklahviriba)	
Kopeeritud välja lisamine (2. funktsiooniklahviriba)	
Hetkel valitud rea lähtestamine: TNC sisestab kõikidesse veergudesse (2. funktsiooniklahvirida)	
Üksiku rea lisamine tabeli lõppu (2. funktsiooniklahvirida)	
Üksiku rea kustutamine tabeli lõpust (2. funktsiooniklahvirida)	

13.4 Tugipunkti seadmine ilma 3D-kontaktandurita

Tugipunkti aktiveerimine eelseadete tabelist käsitsirežiimis



Eelseadetabeli tugipunkti aktiveerimisel lähtestab TNC aktiivse nullpunkti nihutuse, peegelduse, pööramise ja mõõteteguri.

Tsüklis 19 Töötlustasandi kallutamine või PLANE-funktsiooni abil programmeeritud koordinaatide teisendus jääb seevastu aktiivseks.



- ▶ valige **KÄSITSIREŽIIM**



- ▶ Laske kuvada eelseadete tabel



- ▶ Valige tugipunkti number, mille soovite aktiveerida või



- ▶ valige klahviga GOTO tugipunkti number, mida soovite aktiveerida, kinnitage klahviga ENT



- ▶ Aktiveerige tugipunkt



- ▶ Kinnitage tugipunkti aktiveerimine. TNC seab näidu ja pärast defineerimist põhipööramise



- ▶ Sulgege eelseadete tabel

Eelseadete tabelist tugipunkti aktiveerimine NC-programmis

Võrdluspunkti aktiveerimiseks eelseadetabelist programmi käigus kasutada tsüklit 247. Tsüklis 247 defineerida ainult võrdluspunkti number, mida soovite aktiveerida (vaata kasutusjuhendit Tsüklid, Tsükkel 247 TUGIPUNKTI SEADMINE).

13.5 3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function)

Ülevaade

Töörežiimis Käsitsi võite kasutada järgmisi kontaktanduri tsükleid:



HEIDENHAIN garanteerib mõõtmistsüklite toimimise vaid siis, kui kasutatakse HEIDENHAINi kontaktandureid.



Seadme tootja peab TNC ette valmistama 3D-kontaktandurite kasutamiseks. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Funktsioon	Funktsiooni- klahv	Lehekülg
Tegeliku pikkuse kalibreerimine		435
Tegeliku raadiuse kalibreerimine		436
Põhipööramise määramine sirge kaudu		440
Tugipunkti seadmine valitud teljel		442
Nurga seadmine tugipunktiks		443
Ringi keskpunkti seadmine tugipunktiks		444
Kontaktanduri andmehaldus		Vaata kasutusjuhendit Tsüklid



Muu kontaktanduri tabelit puudutava info leiate kasutusjuhendist Tsüklite programmeerimine.

13.5 3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function)

Funktsioonid kontaktanduri tsüklites

Käsitsi teostatud kontaktanduri tsüklites kuvatakse funktsiooniklahvid, millega saab valida mõõtmispuurava või mõõtmisprotseduuri. Milliseid funktsiooniklahve kuvatakse, sõltub vastavast tsüklist:

Funktsiooni-Funktsioon
klahv

	Mõõtmispuurava valimine
	Tegelik asendi ülevõtmine
	Puurava (siseringi) automaatne mõõtmine
	Tapi (välisringi) automaatne mõõtmine

Automaatne mõõtmisprotseduur puurava ja tapi jaoks



Kui kasutate ringi automaatse mõõtmise funktsiooni, positsioneerib TNC kontaktanduri automaatselt vastavale mõõtmispositsioonile. Arvestage sellega, et mõõtmispositsioonidele saaks liikuda kokkupõrketa.

Kui kasutate puurava või tapi jaoks automaatset mõõtmisprotseduuri, avab TNC nõutavate sisestusandmetega vormi.

Sisestusväljad vormides Tapi mõõtmine ja Ava mõõtmine

Sisestusväli	Funktsioon
Tapi läbimõõt? või Ava läbimõõt?	Mõõdetava elemendi läbimõõt (ava puhul valikuline)
Ohutu kaugus?	Kaugus mõõdetava elemendini tasandil
Ohutu kõrgus inkr.?	Anduri positsioneerimine spindlitele suunal (lähтуvalt praegusest positsioonist)
Lähtenurk?	Nurk esimese mõõtekäigu jaoks (0° = peatelje positiivne suund, st spindlitele Z on X+ suunas). Kõik ülejäänud mõõtenurgad tulenevad mõõtepunktide arvust.
Mõõtepunktide arv?	Mõõtekäikude arv (3 - 8)
Avanemisnurk?	Täisringi (360°) või ringjoone kaare mõõtmine (avanemisnurk < 360°)

3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function) 13.5

Positsioneerige kontaktandur umbes ava keskele (sisering) või esimese mõõtepunkti juurde tapil (välisring) ning valige funktsiooniklahv esimese mõõtmisuna jaoks. Kui käivitatakse kontaktanduri tsükli välise START-klahviga, teeb TNC kõik eelpositsioneerimised ja mõõtmised automaatselt.

TNC positsioneerib kontaktanduri üksikute mõõtepunktide juurde ja arvestab seejuures ohutut kaugust. Kui defineerite ohutu kõrguse, positsioneerib TNC kontaktanduri eelnevalt spindliteljel ohutule kõrgusele.

Positsioonile lähenemiseks kasutab TNC kontaktanduri tabelis defineeritud ettenihet **FMAX**. Tegelik mõõtmine toimub defineeritud mõõtmisettenihkega **F**.



Enne automaatse mõõtmisprotseduuri käivitamist peate positsioneerima kontaktanduri esimese mõõtepunkti lähedale. Nihutage kontaktandurit umbes ohutu kauguse võrra (väärtus kontaktanduri tabelist + väärtus sisestusvormist) vastupidiselt mõõtmis-suunale.

Kui siseringil on suur läbimõõt, võib TNC kontaktanduri eelnevalt positsioneerida ka kaartrajektoril, positsioneerimisettenihkega **FMAX**. Selleks kandke sisestusvormi eelpositsioneerimise ohutu kaugus ja ava läbimõõt. Positsioneerige kontaktandur avas umbes ohutu kauguse võrra nihutatuna ava seina juurde. Arvestage eelpositsioneerimise juures esimese mõõtekäigu lähtenurka (0° korral mõõdab TNC peatelje positiivses suunas).

13.5 3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function)

Kontaktanduri tsükli valimine

- Valige töörežiim Käsitsi või El. seaderatas



- Mõõtmisfunktsioonide valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMISFUNKTSIOON. TNC kuvab järgmised funktsiooniklahvid: vt ülevaattetabelit.



- Kontaktanduri tsükli valimine: vajutage nt. funktsiooniklahvi MÕÕTMINE POS, TNC kuvab ekraanile vastava menüü.



Kui valite käsitsi mõõtmise funktsiooni, avab TNC vormi kõigi vajalike andmetega. Vormi sisu sõltub vastavast funktsioonist.

Mõnedele väljadele saab ka sisestada väärtusi. Kasutage soovitud sisestusvälja valimiseks nooleklahve. Kursori saab paigutada vaid nendele väljadele, mis on redigeeritavad. Mitteredigeeritavad väljad kuvatakse hallidena.

Mõõteväärtuste protokollimine kontaktanduri tsüklitest



TNC peab olema selleks funktsiooniks seadme tootja poolt ette valmistatud. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Kui TNC on teostanud kontaktanduri suvalise tsükli, kuvab TNC funktsiooniklahvi PROTOKOLLI KIRJUTAMINE FAILI. Funktsiooniklahvi vajutamisel protokollib TNC aktiivse kontaktanduri tsükli tegelikud väärtused.

Mõõtmistulemuste salvestamisel loob TNC tekstifaili TCHPRMAN.TXT. Kui seadme parameetris **fn16DefaultPath** pole teed määratud, salvestab TNC faili TCHPRMAN.TXT juurkataloogi TNC:\.



Kui vajutate funktsiooniklahvi PROTOKOLLI KIRJUTAMINE FAILI, ei tohi faili TCHPRMAN töörežiimis **Programmeerimine** valida. Vastasel korral annab TNC veateate.

TNC kirjutab mõõteväärtused üksnes faili TCHPRMAN.TXT. Mitme üksteisele järgneva kontaktanduri tsükli teostamisel tuleb nende mõõtetulemuste salvestamiseks tagada faili TCHPRMAN.TXT andmete säilimine kontaktanduri erinevate tsüklite vahel, s.t. fail tuleb kopeerida või ümber nimetada.

Faili TCHPRMAN.TXT formaadi ja sisu määrab seadme tootja.

13.5 3D-kontaktandurid (tarkvarasuvand Touch probe function)

Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse



Kasutage seda funktsiooni mõõteväärtuste salvestamiseks tooriku koordinaatsüsteemis. Mõõtetulemuste salvestamiseks seadmepõhises koordinaatsüsteemis (REF-koordinaadid) kasutage funktsiooniklahvi KIRJE EELSEADETE TABELISSE, vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse", Lehekülg 433.

Funktsiooniklahvi KIRJE NULLPUNKTITABELISSE abil saab TNC pärast kontaktanduri suvalise tsükli teostamist kirjutada mõõteväärtused nullpunktitabelisse:

- ▶ Suvalise mõõtefunktsiooni teostamine
- ▶ kandke soovitud koordinaadid selleks pakutud sisestusväljadesse (sõltuvalt teostatud kontaktanduri tsüklist)
- ▶ Sisestage nullpunkti number sisestusväljale **Number tabelis** =
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi KIRJE NULLPUNKTITABELISSE, TNC salvestab nullpunkti sisestatud numbri all antud nullpunktitabelisse.

Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse



Kasutage seda funktsiooni mõõteväärtuste salvestamiseks seadmepõhises koordinaatsüsteemis (REF-koordinaadid). Mõõtetulemuste salvestamiseks detailipõhises koordinaatsüsteemis kasutage funktsiooniklahvi KIRJE NULLPUNKTI TABELISSE, vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse", Lehekülg 432.

Funktsiooniklahviga KIRJE EELSEADETE TABELISSE saab TNC pärast kontaktanduri suvalise tsükli teostamist kirjutada mõõtetulemused eelseadetabelisse. Mõõteväärtused salvestatakse siis seadmepõhises koordinaatsüsteemis (REF-koordinaadid). Eelseade tabeli nimeks on PRESET.PR ja see on salvestatud kausta TNC:\table\.

- ▶ Suvalise mõõtefunktsiooni teostamine
- ▶ Kandke soovitud koordinaadid selleks pakutud sisestusväljadesse (sõltuvalt teostatud kontaktanduri tsüklist)
- ▶ Sisestage eelseatud number sisestusväljale **Number tabelis**:
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi KIRJE EELSEADETE TABELISSE: TNC salvestab nullpunkti sisestatud numbri all eelseadetabelisse

13.6 3D-kontaktanduri kalibreerimine (tarkvarasuvand Touch probe functions)

13.6 3D-kontaktanduri kalibreerimine (tarkvarasuvand Touch probe functions)

Sissejuhatus

Selleks, et saaks täpselt määrata 3D-kontaktandurite tegeliku lülituspunkti, tuleb Teil kontaktandurid kalibreerida, vastasel korral ei saa TNC täpseid mõõtetulemusi.



Kontaktandurid alati kalibreerida:

- kasutuselevõtmisel
- andurinõela purunemisel
- andurinõela vahetamisel
- anduri ettenihke muutmisel
- kõrvalekallete korral, nt. seadme kuumenemise tõttu
- aktiivse tööriistatolje muutmisel

Vajutades pärast kalibreerimist funktsiooniklahvi OK, kinnitate sellega aktiivse kontaktanduri kalibreerimisandmed. Uuendatud tööriistaandmed hakkavad kohe kehtima, tööriista uut kutsumist pole vaja.

Kalibreerimisel määrab TNC andurinõela "kasuliku" pikkuse ja mõõtepea "kasuliku" raadiuse. 3D-kontaktanduri kalibreerimiseks pingutage teadaoleva kõrguse ja teadaoleva raadiusega seaderõngas või tapp seadme töölauale.

TNC-s on kalibreerimistsükli pikkuse kalibreerimiseks ja raadiuse kalibreerimiseks:

- valige funktsiooniklahv MÕÕTMISFUNKTSIOON.



- Kalibreerimistsükli kuvamine: vajutage TS KALIB.
- Kalibreerimistsükli valimine

TNC kalibreerimistsükli

Funktsiooni-Funktsioon klahv		Lehekülg
	Pikkuse kalibreerimine	435
	Raadius ja keskme nihke määramine kalibreerimisrõngaga	436
	Raadius ja keskme nihke määramine tapiga või kalibreerimisrõngaga	436
	Raadius ja keskme nihke määramine kalibreerimispeaga	436

3D-kontaktanduri kalibreerimine (tarkvarasuvand Touch probe 13.6 functions)

Kasuliku pikkuse kalibreerimine

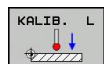


HEIDENHAIN garanteerib mõõtmistsükli toimimise vaid siis, kui kasutatakse HEIDENHAINi kontaktandureid.

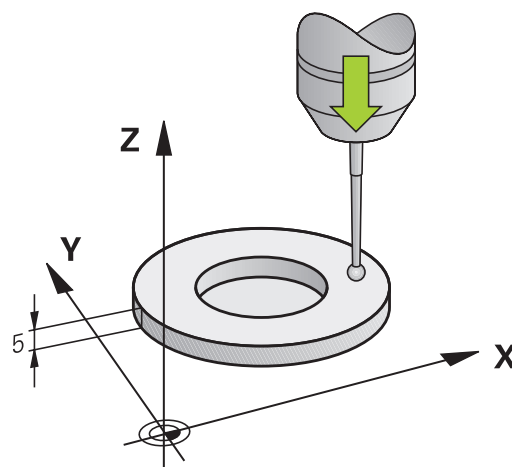


Kontaktanduri kasulik pikkus on alati seotud tööriista tugipunktiga. Reeglina määrab seadme tootja tööriista tugipunkti spindli otsale.

- Seadke tugipunkt spindli teljel nii, et seadme töölauda jaoks kehtib: $Z=0$.



- Kalibreerimisfunktsiooni valimine kontaktanduri pikkuse jaoks: vajutage funktsiooniklahvi KAL. PIKKUS. TNC avab menüüakna nelja sisestusväljaga
- Pikkuse tugi: sisestage seaderõnga kõrgus
- Uus kal. spindlinurk: spindlinurk, millega tehakse kalibreerimist. TNC kasutab etteantud suurusena CAL_ANG kontaktandurite tabelist. Kui muudate seda, salvestab TNC väärtuse kalibreerimise ajal kontaktandurite tabelis.
- Kontaktanduri viimine seaderõnga pealispinna juurde
- Vajadusel muutke liikumissuunda: valige funktsiooniklahvidega või nooleklahvidega
- Pealispinna mõõtmine: vajutage välist START-klahvi
- Tulemuste kontrollimine (vajadusel väärtuste muutmine)
- Väärtuste ülevõtmiseks vajutage funktsiooniklahvi OK
- Kalibreerimisfunktsiooni lõpetamiseks vajutage funktsiooniklahvi LÖPP



13.6 3D-kontaktanduri kalibreerimine (tarkvarasuvand Touch probe functions)

Tegeliku raadiuse kalibreerimine ja kontaktanduri keskme nihke kompenseerimine

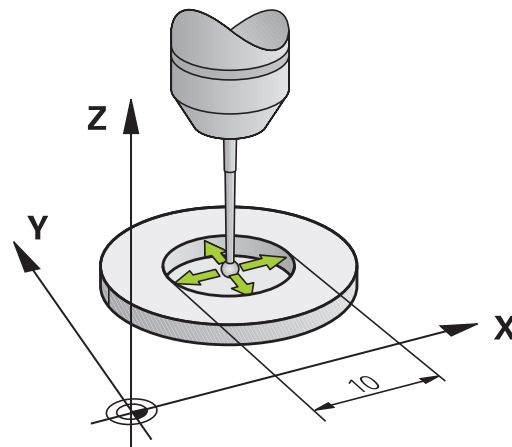


HEIDENHAIN garanteerib mõõtmistsükli toimimise vaid siis, kui kasutatakse HEIDENHAINi kontaktandureid.



Keskme nihet saab määrata ainult selleks sobiva kontaktanduriga.

Kui teete välist kalibreerimist, peate eelnevalt paigutama kontaktanduri keskele kalibreerimispea või kalibreerimistihvti kohale. Arvestage sellega, et mõõtepositsioonidele saaks liikuda kokkupõrketa.



Mõõtepea raadiuse kalibreerimisel teostab TNC automaatse mõõtmisprotseduuri. Esimesel mõõtekäigul leiab TNC kalibreerimisrõnga või tapi keskme (ligikaudne mõõtmine) ja positsioneerib kontaktanduri keskmesse. Seejärel määratakse tegeliku kalibreerimise käigus (täppismõõtmine) mõõtepea raadius. Kui kontaktanduriga saab määrata ka übermõõdu, leitakse järgmisel mõõtekäigul keskme nihe.

Kas ja kuidas saab kontaktandurit orienteerida, see on HEIDENHAINi kontaktandurite puhul ette määratud. Muud kontaktandurid konfigureerib seadme tootja.

Tavaliselt ei ühti kontaktanduri telg täpselt spindliteljega. Kalibreerimissüsteem saab määrata kontaktanduri telje ja spindlitelje vahelise nihke übermõõdu mõõtmisega (pööramine 180°) ja selle arvutuslikult kompenseerida.

3D-kontaktanduri kalibreerimine (tarkvarasuvand Touch probe functions) 13.6

Sõltuvalt kontaktanduri orienteerimise võimalustest on kalibreerimisprotseduur erinev:

- Kui orienteerida ei saa või saab vaid ühes suunas: TNC teeb ühe ligikaudse ja ühe täppismõõtmise ning määrab mõõtepea tegeliku raadiuse (veerg R tabelis tool.t)
- Orienteerida saab kahes suunas (nt HEIDENHAINi kaabliga kontaktandurid): teeb ühe ligikaudse ja ühe täppismõõtmise, pöörab kontaktandurit 180° ja teeb veel neli mõõtmisprotseduuri. Übermõõdu mõõtmise abil määratakse lisaks raadiusele ka keskme nihe (CAL_OF üksuses tchprobe.tp).
- Orienteerida saab suvaliselt (nt HEIDENHAINi infrapuna-kontaktandurid): mõõtmisprotseduur: vt „Orienteerida saab kahes suunas”

Käsitsi kalibreerimisel kalibreerimisrõngaga toimige järgmiselt:

- ▶ Asetage mõõtepea käsitsirežiimis seaderõnga avasse.



- ▶ Kalibreerimisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi KAL. R
- ▶ Seaderõnga läbimõõdu sisestamine
- ▶ Ohutu kauguse sisestamine
- ▶ Uus kal. spindlinurk: spindlinurk, millega tehakse kalibreerimist. TNC kasutab etteantud suurusena CAL_ANG kontaktandurite tabelist. Kui muudate seda, salvestab TNC väärtuse kalibreerimise ajal kontaktandurite tabelis.
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist Start-klahvi. 3D-kontaktandur mõõdab automaatse mõõtmisprotseduuri käigus kõiki vajalikke punkte ja arvutab mõõtepea tegeliku raadiuse. Kui saab mõõta übermõõtu, arvutab TNC keskme nihke.
- ▶ Tulemuste kontrollimine (vajadusel väärtuste muutmine)
- ▶ Väärtuste ülevõtmiseks vajutage funktsiooniklahvi OK
- ▶ Kalibreerimisfunktsiooni lõpetamiseks vajutage funktsiooniklahvi LÕPP



Mõõtepea keskme nihke määramiseks peab seadme tootja TNC ette valmistama. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

13.6 3D-kontaktanduri kalibreerimine (tarkvarasuvand Touch probe functions)

Käsitsi kalibreerimisel tapiga või kalibreerimistihvtiga toimige järgmiselt:

- Positsioneerige mõõtepea käsitsirežiimis keskele kalibreerimistihvti kohale.



- Kalibreerimisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi KAL. R
- Tapi läbimõõdu sisestamine
- Ohutu kauguse sisestamine
- Uus kal. spindlinurk: spindlinurk, millega tehakse kalibreerimist. TNC kasutab etteantud suurusena CAL_ANG kontaktandurite tabelist. Kui muudate seda, salvestab TNC väärtuse kalibreerimise ajal kontaktandurite tabelis.
- Mõõtmine: vajutage välist Start-klahvi. 3D-kontaktandur mõõdab automaatse mõõtmisprotseduuri käigus kõiki vajalikke punkte ja arvutab mõõtepea tegeliku raadiuse. Kui saab mõõta übermõõtu, arvutab TNC keskme nihke.
- Tulemuste kontrollimine (vajadusel väärtuste muutmine)
- Väärtuste ülevõtmiseks vajutage funktsiooniklahvi OK
- Kalibreerimisfunktsiooni lõpetamiseks vajutage funktsiooniklahvi LÕPP



Mõõtepea keskme nihke määramiseks peab seadme tootja TNC ette valmistama.

Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Kalibreerimisväärtuste kuvamine

TNC salvestab kontaktanduri tegeliku pikkuse ja tegeliku raadiuse tööriistatabelisse. Kontaktanduri keskme nihke salvestab TNC kontaktanduri tabeli veergudesse CAL_OF1 (peatelg) ja CAL_OF2 (kõrvaltalg). Salvestatud väärtuse kuvamiseks vajutage kontaktanduri tabeli funktsiooniklahvi.



Jälgige, et õige tööriistanumber oleks kontaktanduri kasutamisel aktiivne, sõltumata sellest, kas teostate kontaktanduri tsüklit automaat- või käsitsirežiimis.



Muu kontaktanduri tabelit puudutava info leiate kasutusjuhendist Tsüklite programmeerimine.

Tabeli redigeerimine										Programmist
TNC: Table 1: Probe.tbl										
NO	TYPE	CAL_OF1	CAL_OF2	CAL_RNG	F	FMAX	DIST	M		
1	TS128	0	0	0	500	+2000	10			
2	TS128	0	0	0	500	+2000	10			

Detaili viltuse asendi kompenseerimine 3D-kontaktanduriga 13.7 (tarkvarasuvand Touch probe functions)

13.7 Detaili viltuse asendi kompenseerimine 3D-kontaktanduriga (tarkvarasuvand Touch probe functions)

Sissejuhatus



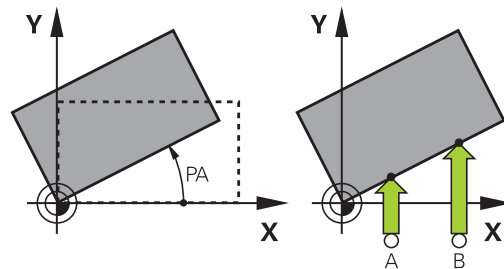
HEIDENHAIN garanteerib mõõtmistsükklite toimimise vaid siis, kui kasutatakse HEIDENHAINi kontaktandureid.

Tooriku viltust kinnitust kompenseerib TNC arvutuslikult "põhipööramise" kaudu.

Seejuures seab TNC pöördenuks nurga, mille peaks moodustama tooriku tasand tööstustasandi nurga tugiteljega. Vt pilti paremal.

TNC salvestab põhipööramise sõltuvalt tööriista teljest eelseade tabeli veergudesse SPA, SPB või SPC.

Põhipööramise leidmiseks mõõtke kahte punkti detaili külgpinnal. Punktide mõõtmise järjekord pole oluline. Põhipööramise saab leida ka avade või tappide kaudu.



Valige mõõtmis-suund tooriku kaldasendi mõõtmiseks alati risti nurga tugiteljega.

Põhipööramise õigeks arvutamiseks programmi käigus tuleb esimeses nihkelauseis programmeerida tööstustasandi mõlemad koordinaadid.

Põhipööramist saab kasutada ka koos PLANE-funktsiooniga, sel juhul tuleb esmalt aktiveerida põhipööramine ja seejärel PLANE-funktsioon.

Põhipööramise saab aktiveerida ka ilma detaili mõõtmiseta. Sisestage selleks mingi väärtus põhipööramise menüüs ja vajutage funktsiooniklahvi PÕHIPÖÖRAMISE SEADMINE.

13.7 Detaili viltuse asendi kompenseerimine 3D-kontaktanduriga (tarkvarasuvand Touch probe functions)

Põhipööramise määramine



- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE PÖÖR..
- ▶ Positsioneerige kontaktandur esimese mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Mõõtmisvaluuna valimine risti nurga tugiteljega: valige telg ja suund funktsiooniklahvi abil
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist START-klahvi
- ▶ Positsioneerige kontaktandur teise mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist Start-klahvi. TNC määrab põhipööramise ja kuvab nurga dialoogi **Pöördenurk** järel
- ▶ Põhipööramise aktiveerimine: vajutage funktsiooniklahvi PÕHIPÖÖRAMISE SEADMINE
- ▶ Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage funktsiooniklahvi END

Põhipööramise salvestamine eelseadetabelisse

- ▶ Pärast mõõtmist sisestage eelseatud väärtus tabelisse sisestusväljale **Number tabelis:**, millesse TNC peab salvestama aktiivse põhipööramise
- ▶ Funktsiooniklahvi PÕHIP. KIRJE EELSEADETAB. vajutage, et salvestada põhipööramine eelseadetabelisse.

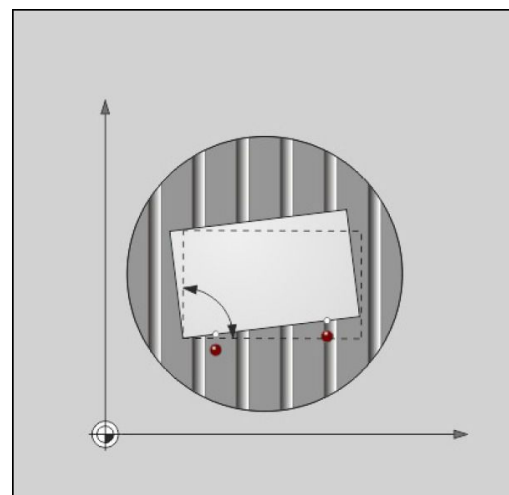
Detaili viltuse asendi kompenseerimine töölaua pööramisega

- ▶ Mõõdetud viltuse asendi kompenseerimiseks töölaua positsioneerimisega vajutage pärast mõõtmist funktsiooniklahvi PÖÖRLAUA JOONDAMINE



Positsioneerige enne laua pööramist kõik teljed nii, et ei toimuks kokkupõrget. TNC annab enne laua pööramist täiendava hoiatuse.

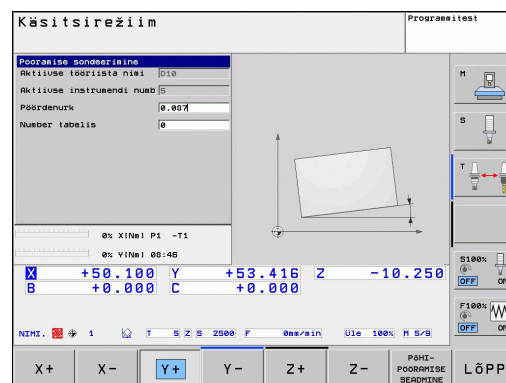
- ▶ Kui soovite seada tugipunkti pöördlaua teljele, vajutage funktsiooniklahvi LAUA PÖÖRAMISE SEADMINE.
- ▶ Pöördlaua viltuse asendi võib ka salvestada eelseadetabeli suvalisse ritta. Sisestage selleks rea number ja vajutage funktsiooniklahvi LAUA PÖÖR. EELSEADETABELIS. TNC salvestab nurga pöördlaua nihkeveerus, nt veerus C_OFFS C-telje puhul. Vajadusel peate vahetama eelseadetabeli vaadet funktsiooniklahviga PÕHITEISEND./NIHE, et kuvada see veerg.



Detaili viltuse asendi kompenseerimine 3D-kontaktanduriga 13.7 (tarkvarasuvand Touch probe functions)

Põhipööramise kuvamine

Kui valite funktsiooni MÕÕTMINE PÖÖR., kuvab TNC põhipööramise aktiivse nurga dialoogis **Pöördenurk**. Lisaks kuvatakse pöördenurk ka täiendaval olekunäidul (OLEK POS.). Olekunäidus kuvatakse põhipööramise sümbol, kui TNC seadme telgi vastavalt põhipööramisele nihutab.



Põhipööramise tühistamine

- Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE PÖÖR..
- Sisestage pöördenurk „0”, võtke üle funktsiooniklahviga PÕHIPÖÖRAMISE SEADMINE
- Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage funktsiooniklahvi

13.8 Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)

13.8 Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)

Ülevaade

Valige funktsioone joondatud toorikul tugipunkti seadmiseks järgmiste funktsiooniklahvidega:

Funktsiooni-klahv	Funktsioon	Lehekülg
	Tugipunkti seadmine mis tahes teljel	442
	Nurga seadmine tugipunktiks	443
	Ringi keskpunkti seadmine tugipunktiks	444
	Telje kese tugipunktina	444

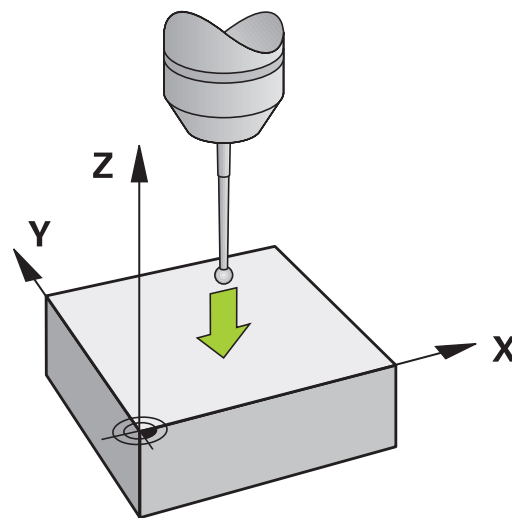
Tugipunkti seadmine suvalisel telje



- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE POS.
- ▶ Asetage kontaktandur mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Valige mõõtmis-suund ja samaaegselt telg, millele seatakse tugipunkt, nt. mõõtmine Z suunas Z: valige funktsiooniklahvi abil
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist START-klahvi
- ▶ **Tugipunkt:** sisestage etteantud koordinaat, võtke üle funktsiooniklahviga TUGIPUNKTI SEADMINE, vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse", Lehekülg 432
- ▶ Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage funktsiooniklahvi END



HEIDENHAIN garanteerib mõõtmistsüklite toimimise vaid siis, kui kasutatakse HEIDENHAINi kontaktandureid.

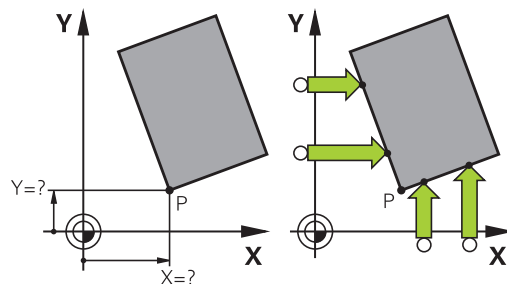


Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function) 13.8

Nurk tugipunktina



- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE P.
- ▶ Kontaktandurite positsioneerimine esimese detailiserva esimesse mõõtmispunkti
- ▶ Mõõtmisuuuna valimine: valige funktsiooniklahviga
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist START-klahvi
- ▶ Positsioneerige kontaktandur teise mõõtmispunkti lähedale samal serval
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist START-klahvi
- ▶ Kontaktandurite positsioneerimine teise detailiserva esimesse mõõtmispunkti
- ▶ Mõõtmisuuuna valimine: valige funktsiooniklahviga
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist START-klahvi
- ▶ Positsioneerige kontaktandur teise mõõtmispunkti lähedale samal serval
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist START-klahvi
- ▶ **Tugipunkt:** sisestage mõlemad tugipunkti koordinaadid menüüaknasse, võtke üle funktsiooniklahviga TUGIPUNKTI SEADMINE või vaata "Kontaktanduri tsükli te mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse", Lehekülg 433)
- ▶ Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage funktsiooniklahvi END



HEIDENHAIN garanteerib mõõtmistsükli toimimise vaid siis, kui kasutatakse HEIDENHAINi kontaktandureid.



Kahe sirglõigu lõikumispunkti saab määrata ka puuravade või tappide kaudu ja seada tugipunktiks. Ühte sirget võib aga mõõta vaid kahe samasuguse mõõtefunktsiooni abil (nt kaks puurava).

Mõõtmistsükkel „Nurk tugipunktina” määrab kahe sirglõigu vahelise nurga ja lõikumispunkti. Peale tugipunkti seadmise saab tsükli abil aktiveerida ka põhipööramise. Selleks on TNC-l kaks funktsiooniklahvi, mille abil saab otsustada, kumba sirglõiku soovite kasutada. Funktsiooniklahviga ROT 1 saab aktiveerida põhipööramisena esimese sirglõigu nurga, funktsiooniklahviga ROT 2 - teise sirglõigu nurga.

Kui soovite tsükli aktiveerida põhipööramise, peate seda alati tegema enne tugipunkti seadmist. Pärast tugipunkti seadmist, kirjutamist nullpunkti- või eelseadetabelisse, funktsiooniklahve ROT 1 ja ROT 2 enam ei kuvata.

13.8 Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)

Ringjoone kese tugipunktina

Tugipunktideks saab seada avade, ümartaskute, täissilindrite, tappide, ringikujuliste saarte jne. keskpunkte.

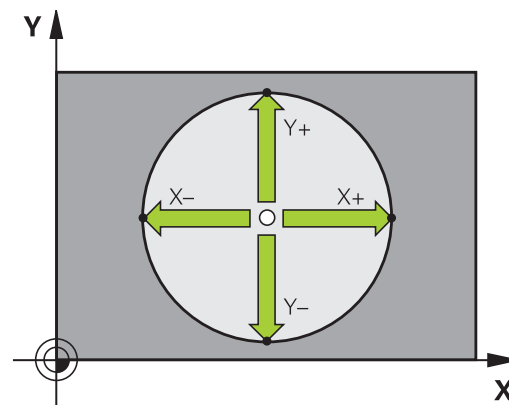
Sisering:

TNC mõõdab ringi siseseina kõigis neljas koordinaattelje suunas. Katkestatud ringide korral (kaared) saab valida suvalise mõõtmisuuuna.

- Positsioneerige mõõtepea umbes ringi keskele



- Mõõtmisfunktsiooni valimine: valige funktsiooniklahv MÖÖTMINE CC.
- Mõõtmisuuuna või automaatse mõõtmisprotseduuri funktsiooniklahvi valimine
- Mõõtmine: vajutage välist Start-klahvi. Kontaktandurite süsteem mõõdab ringi sisepinda valitud suunas. Kui te ei kasuta automaatset mõõtmisprotseduuri, peate toimingut kordama. Pärast kolmandat mõõtetimingut saate arvutada keskpunkti (soovitav on neli mõõtepunkti).
- Lõpetage mõõtmistoiming ja minge mõõtetulemuste hindamise menüüsse: vajutage funktsiooniklahvi HINDAMINE.
- **Tugipunkt:** sisestage menüüaknasse ringi keskpunkti mõlemad koordinaadid, võtke need funktsiooniklahviga TUGIPUNKTI SEADMINE üle või kirjutage väärtused tabelisse (vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse", Lehekülg 432 või vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse", Lehekülg 433)
- Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage funktsiooniklahvi END



TNC saab välis- või siseringjooni arvutada ka kolme mõõtepunkti järgi, nt ringjoone lõikude puhul. Täpsema tulemuse saab ringjoone arvutamisel nelja mõõtepunkti järgi. Võimaluse korral tuleks mõõtesüsteem eelnevalt paigutada võimalikult keskele.

Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function) 13.8

Välisring:

- Positsioneerige kontaktandur esimese mõõtmispunkti lähedale väljaspool ringjoont
- Mõõtmisuuuna valimine: valige vastava funktsiooniklahviga
- Mõõtmine: vajutage välist Start-klahvi. Kui te ei kasuta automaatset mõõtmisprotseduuri, peate toimingut kordama. Pärast kolmandat mõõtetolingut saate arvutada keskpunkti (soovitav on neli mõõtepunkti).
- Lõpetage mõõtmistoiming ja minge mõõtetulemuste hindamise menüüsse: vajutage funktsiooniklahvi HINDAMINE.
- **Tugipunkt:** sisestage tugipunkti koordinaadid, võtke see funktsiooniklahviga TUGIPUNKTI SEADMINE üle või kirjutage väärtus tabelisse (vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse", Lehekülg 432 või vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse", Lehekülg 433)
- Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage funktsiooniklahvi END

Pärast mõõtmist kuvab TNC ringi keskpunkti tegelikud koordinaadid ja ringi raadiuse PR.

Tugipunkti seadmine mitme ava/ümartapi abil

Teisel funktsiooniklahvide ribal on üks funktsiooniklahv, millega saab seada tugipunkti, arvestades mitme puurava või ümartapi paiknemist. Tugipunktiks võib seada kahe või enama mõõdetava elemendi lõikumispunkti.

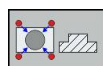
Mõõtmisfunktsiooni valimine puuravade/ümartappide lõikumispunkti jaoks:



- Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE CC.



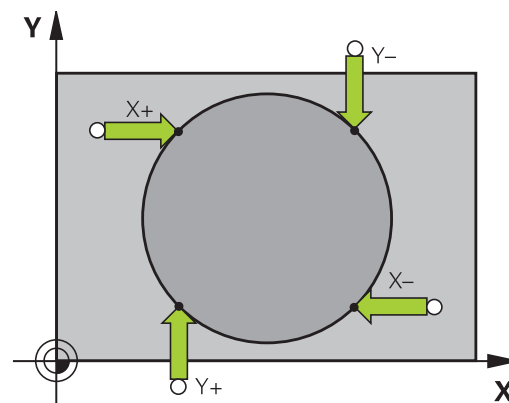
- Ava tuleb mõõta automaatselt: määrake funktsiooniklahviga



- Ümartappi tuleb mõõta automaatselt: määrake funktsiooniklahviga

Paigutage kontaktandur eelnevalt umbes puurava keskmesse või esimese mõõtepunkti lähedale ümartapil. Pärast NC-käivitusklahvi vajutamist mõõdab TNC automaatselt ringjoone nelja punkti.

Seejärel viige kontaktandur järgmise ava juurde ja mõõtke seda samamoodi. Korrake seda protseduuri, kuni kõik avad on tugipunkti määramiseks mõõdetud.



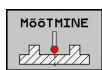
13.8 Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)

Tugipunkti seadmine mitme puurava lõikumispunkti:

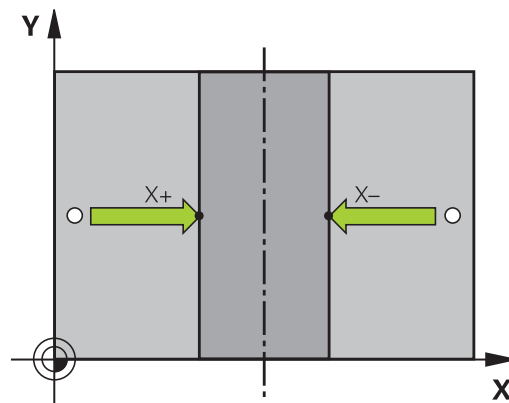
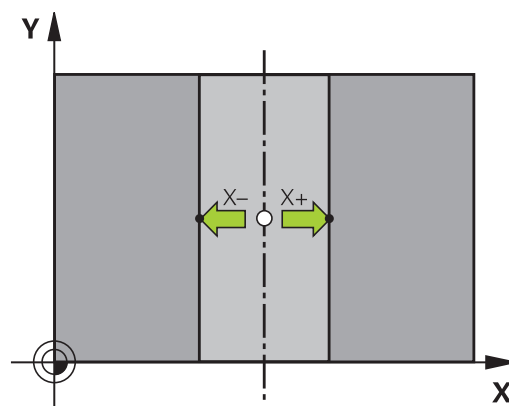


- ▶ Paigutage kontaktandur umbes puurava keskele.
- ▶ Ava tuleb mõõta automaatselt: määrake funktsiooniklahviga
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist Start-klahvi. Kontaktandur mõõdab ringjoont automaatselt.
- ▶ Korrake protseduuri ülejäänud elementide jaoks.
- ▶ Lõpetage mõõtmine ja minge mõõtetulemuste hindamise menüüsse: vajutage funktsiooniklahvi HINDAMINE.
- ▶ **Tugipunkt:** sisestage menüüaknasse ringi keskpunkti mõlemad koordinaadid, võtke need funktsiooniklahviga TUGIPUNKTI SEADMINE üle või kirjutage väärtused tabelisse (vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse", Lehekülg 432 või vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse", Lehekülg 433)
- ▶ Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage funktsiooniklahvi END

Telje kese tugipunktina



- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE.
- ▶ Positsioneerige kontaktandur esimese mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Valige funktsiooniklahviga mõõtmis-suund
- ▶ Mõõtmine: vajutage NC-Start-klahvi
- ▶ Positsioneerige kontaktandur teise mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Mõõtmine: vajutage NC-Start-klahvi
- ▶ **Tugipunkt:** sisestage menüüaknasse tugipunkti koordinaadid, võtke funktsiooniklahviga TUGIPUNKTI SEADMINE üle või kirjutage väärtused tabelisse (vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse", Lehekülg 432, või vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse", Lehekülg 433).
- ▶ Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage klahvi END.



Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function) 13.8

Detailide mõõtmine 3D-kontaktanduritega

Kontaktandurit saab kasutada töörežiimides Käsitsi ja EI. seaderatas ka selleks, et teostada toorikul lihtsaid mõõtmisi. Kompleksemate mõõtmiste jaoks saab kasutada arvukalt programmeeritavaid mõõtmistsükke (vaata kasutusjuhendit Tsüklid, peatükk 16, Toorikute automaatne kontrollimine). 3D-kontaktanduriga saab määrata:

- Asendi koordinaadid ja nendest
- tooriku mõõtmised ja nurga

Asendi koordinaatide määramine joondatud toorikul



- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE POS.
- ▶ Asetage kontaktandur mõõtmispunkti lähedale
- ▶ Valige mõõtmissuund ja samaaegselt telg, millega koordinaat on seotud: valige vastava funktsiooniklahviga
- ▶ Mõõtmise käivitamine: vajutage välisele START-klahvile

TNC kuvab mõõtmispunkti koordinaadid tugipunktina.

Nurgapunkti koordinaatide määramine töötlustasandil

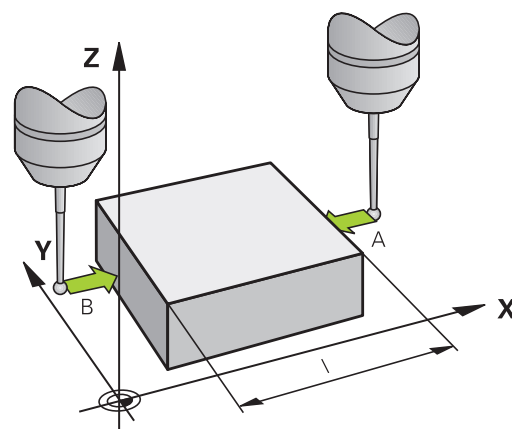
Nurgapunkti koordinaatide määramine: vaata "Nurk tugipunktina", Lehekülg 443. TNC kuvab mõõdetud nurga koordinaadid tugipunktina.

13.8 Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)

Tooriku mõõtmete määramine



- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE POS.
- ▶ Asetage kontaktandur esimese mõõtmispunkti A lähedale
- ▶ Valige funktsiooniklahviga mõõtmis-suund
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist START-klahvi
- ▶ Märkige tugipunktina kuvatud väärtus (vaid juhul, kui eelnevalt seatud tugipunkt jääb kehtima)
- ▶ Tugipunkt: sisestage "0"
- ▶ Dialoogi katkestamine: vajutage klahvi END
- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine uuesti: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE POS.
- ▶ Asetage kontaktandur teise mõõtmispunkti B lähedale
- ▶ Mõõtmis-suuna valimine funktsiooniklahviga: samal teljel, kuid vastupidise suunaga, võrreldes esimese mõõtmisega.
- ▶ Mõõtmine: vajutage välist START-klahvi



Tugipunkti näidus on mõlema punkti vahemaa koordinaatteljel.

Asendinäidu väärtuste uuesti seadmine enne pikkuse mõõtmist

- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE POS.
- ▶ Mõõtke uuesti esimest mõõtmispunkti
- ▶ Seadke tugipunkt ülesmääratud väärtusele
- ▶ Dialoogi katkestamine: vajutage klahvi END

Nurga mõõtmine

3D-kontaktanduriga saab määrata nurga töötlustasandil.

Mõõdetakse

- nurka nurga tugitelje ja tooriku serva vahel või
- nurka kahe serva vahel

Mõõdetud nurka esitatakse maksimaalselt 90° nurgana.

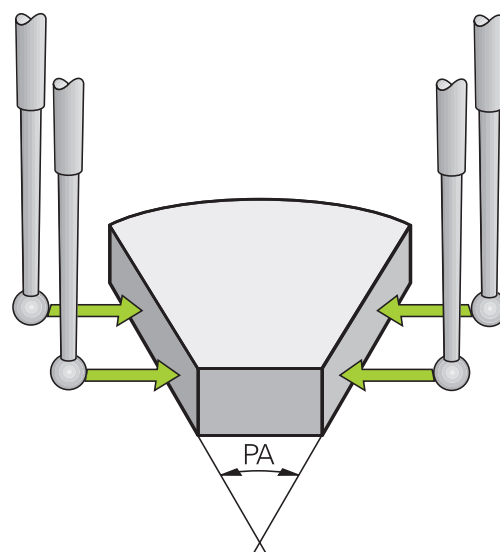
Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function) 13.8

probe function)

Nurga tugitelje ja tooriku serva vahelise nurga määramine

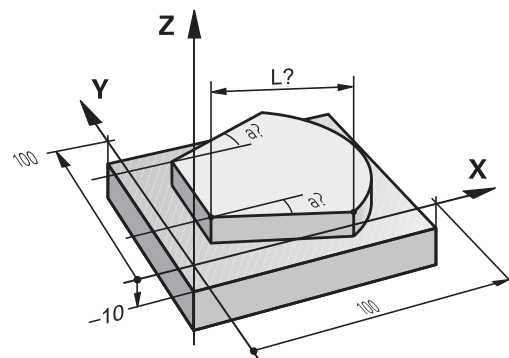


- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE PÖÖR..
- ▶ Pöördenuk: märkige üles kuvatud pöördenuk, kui soovite eelnevalt teostatud põhipööramise hiljem jälle taastada
- ▶ Põhipööramine võrreldava küljega vaata "Detaili viltuse asendi kompenseerimine 3D-kontaktanduriga (tarkvarasuvand Touch probe functions)", Lehekülg 439
- ▶ Funktsiooniklahviga MÕÕTMINE PÖÖR. laske kuvada nurk tugitelje ja tooriku serva vahel kui pöördenuk
- ▶ Tühistage põhipööramine või taastage algne põhipööramine
- ▶ Seadke pöördenuka väärtuseks ülesmärgitud väärtus



Tooriku kahe serva vahelise nurga määramine

- ▶ Mõõtmisfunktsiooni valimine: vajutage funktsiooniklahvi MÕÕTMINE PÖÖR..
- ▶ Pöördenuk: märkige üles kuvatud pöördenuk, kui soovite taastada eelnevalt teostatud põhipööramise
- ▶ Teostage esimese külje põhipööramine vaata "Detaili viltuse asendi kompenseerimine 3D-kontaktanduriga (tarkvarasuvand Touch probe functions)", Lehekülg 439
- ▶ Mõõtke teist külge samuti kui põhipööramise korral, ärge seadke pöördenukaks 0!
- ▶ Funktsiooniklahviga MÕÕTMINE PÖÖR. kuvage nurk PA tooriku servade vahel kui pöördenuk
- ▶ Tühistage põhipööramine või taastage algne põhipööramine: seadke pöördenuk ülesmärgitud väärtusele

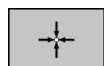


13.8 Tugipunkti seadmine 3D-kontaktanduritega (tarkvarasuvand Touch probe function)

Mõõtefunktsioonide kasutamine koos mehaaniliste andurite või mikromõõturitega

Kui teie seadmel puudub elektrooniline 3D-kontaktandur, siis saate kasutada kõiki eespool kirjeldatud käsitsi teostatavaid mõõtmisfunktsioone (erand: kalibreerimisfunktsioonid) ka mehhaaniliste sondidega või lihtmõõtmise abil.

Elektroonilise signaali asemel, mida 3D kontaktandur mõõtmise käigus automaatselt genereerib, aktiveerige **mõõtmisasendi** ülevõtmiseks lülitussignaali käsitsi klahvi abil. Selleks toimige järgmiselt:



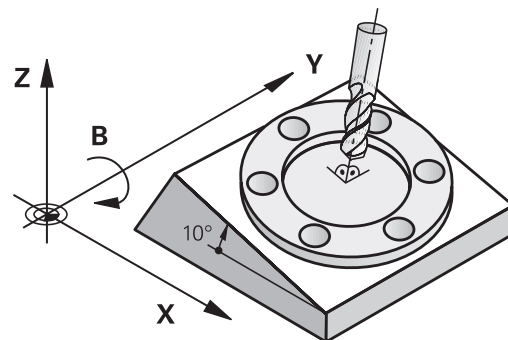
- ▶ Valige funktsiooniklahviga suvaline mõõtmisfunktsioon
- ▶ Viige mehaaniline sond esimesse asendisse, mille TNC peab üle võtma
- ▶ Asendi ülevõtmine: vajutage funktsiooniklahvi
Tegelik asendi ülevõtmine, TNC salvestab tegeliku asendi
- ▶ Viige mehaaniline sond järgmisse asendisse, mille TNC peab üle võtma
- ▶ Asendi ülevõtmine: vajutage funktsiooniklahvi
Tegelik asendi ülevõtmine, TNC salvestab tegeliku asendi
- ▶ Vajadusel liikuge järgmisse asendisse ja võtke üle, nagu eespool kirjeldatud
- ▶ **Tugipunkt:** sisestage menüüaknasse uue tugipunkti koordinaadid, võtke need funktsiooniklahviga TUGIPUNKTI SEADMINE üle või kirjutage väärtused tabelisse (vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine nullpunktitabelisse", Lehekülg 432 või vaata "Kontaktanduri tsüklite mõõtetulemuste kandmine eelseadetabelisse", Lehekülg 433)
- ▶ Mõõtmisfunktsiooni lõpetamine: vajutage klahvi END

13.9 Töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

Rakendamine, tööviis



Seadme tootja kohandab töötlustasandi kallutamise funktsioonid TNC-ga ja seadmega. Mõningate kallutatavate hoidepeade (kallutatavate töölaudade) korral määrab seadme tootja, kas tsükli programmeeritavaid nurki vaadeldakse TNC-s pöördetelgede koordinaatidena või kaldtasandi nurgakomponentidena. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.



TNC toetab tööpinkide töötlustasandi kallutamist nii kallutatavate hoidepeade kui ka kallutatavate töölaudade korral. Tüüpilised rakendused on näiteks nurga all puurimine või ruumis kaldu asetsevad kontuurid. Töötlustasandit kallutatakse sealjuures alati aktiivse nullpunkti suhtes. Töötlemine programmeeritakse harjumuspärasel viisil mõnel põhitasandil (näiteks X/Y-tasandil), töötlemine ise toimub aga põhitasandi suhtes kallutatud tasandil.

Töötlustasandi kallutamiseks võite kasutada kolme funktsiooni:

- käsitsi kallutamine funktsiooniklahviga 3D PÖÖR töörežiimides Käsitsirežiim ja El. seaderatas, vaata "Käsitsi kallutamise aktiveerimine", Lehekülg 454
- Juhitud kallutamine, Tsükkel **19 TÖÖTLUSTASAND** töötlusprogrammis (vaata kasutusjuhendit Tsüklid, Tsükkel 19 TÖÖTLUSTASAND)
- Juhitud kallutamine, **PLANE**-funktsioon töötlusprogrammis vaata "PLANE-funktsioon: töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)", Lehekülg 355

Töötlustasandi kallutamiseks kasutatavad TNC-funktsioonid on koordinaatide teisendused. Sealjuures on töötlustasand alati risti tööriista teljega.

13.9 Töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

TNC eristab töötlustasandi kallutamisel kahte seadmetüüpi.

■ **Kallutatava lauaga tööpink**

- Töödeldav detail tuleb kallutatava laua vastava suunamisega, näiteks L-lause abil, soovitud töötlusasendisse viia
- Teisendatud tööriistatelje asend seadmepõhise koordinaatsüsteemi suhtes **ei muutu**. Kui töölauda ja ühtlasi ka töödeldavat detaili pöörata näiteks 90°, **ei pöörd**u koordinaatsüsteem kaasa. Kui vajutate käsitsirežiimil telje suunaklahvi Z+, liigub tööriist suunas Z+
- TNC võtab teisendatud koordinaatsüsteemi arvutamisel arvesse ainult kallutatava laua mehaaniliselt põhjustatud nihkeid – nn “translatoorseid” komponente.

■ **Kaldpeaga tööpink**

- Tööriist tuleb kaldpea vastava suunamisega, näiteks L-lause abil, soovitud tööasendisse viia
- Kallutatud (teisendatud) tööriistatelje asend muutub seadmepõhise koordinaatsüsteemi suhtes: kui seadme kaldpead, seega ka tööriista, pöörata näiteks B-teljel +90°, pöördub koordinaatsüsteem kaasa. Kui vajutate käsitsirežiimis telje suunaklahvi Z+, liigub tööriist seadmepõhises koordinaatsüsteemis suunas X+
- TNC võtab teisendatud koordinaatsüsteemi arvutamisel arvesse kaldpea mehaanilisi nihkeid (“translatoorseid” komponente) ja nihkeid, mis tekivad tööriista kallutamisest (tööriista 3D pikkusekorrekatuur)



TNC toetab töötlustasandi kallutamist ainult spindliteljega Z.

Võrdluspunktidesse liikumine kallutatud telgede korral

TNC aktiveerib automaatselt kallutatud töötlustasandi, kui see funktsioon oli juhtseadme väljalülitamisel aktiivne. Siis liigutab TNC teljesuuna klahvi vajutamisel telgi kallutatud koordinaatsüsteemis. Positsioneerige tööriist nii, et hilisemal võrdluspunktide ülesõitmisel ei saaks tekkida kokkupõrget. Võrdluspunktide läbimiseks peate deaktiveerima funktsiooni „Töötlustasandi kallutamine”, vaata "Käsitsi kallutamise aktiveerimine", Lehekülg 454.



Tähelepanu: kokkupõrkeoht!

Arvestage, et funktsioon „Töötlustaseme pööramine” on režiimis „Käsitsirežiim” aktiivne ja menüüsse kantud nurgaväärtused vastavad kallutustelje tegelikele nurkadele.

Deaktiveerige funktsioon „Töötlustasandi kallutamine” enne võrdluspunktide läbimist. Jälgige, et ei tekiks kokkupõrget. Vajaduse korral vabastage eelnevalt tööriist.

Asendinäidud kallutatud süsteemis

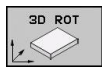
Olekuväljal kuvatavad asendid (**ETTEANTUD** ja **TEGELIK**) on antud kallutatud koordinaatsüsteemis.

Piirangud töötlustasandi kallutamisel

- Põhipööramise mõõtmisfunktsioon ei ole rakendatav, kui aktiveerisite käsitsirežiimis funktsiooni Töötlustasandi kallutamine
- Funktsioon "Tegeliku asendi ülevõtmine" on aktiveeritud töötlustasandi kallutamise funktsiooni korral keelatud
- PLC-positsioneerimised (seadme tootja kindlaks määratud) on keelatud

13.9 Töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

Käsitsi kallutamise aktiveerimine



- Käsitsi kallutamise valimine: vajutage funktsiooniklahvi 3D ROT



- Viige kursoriga nooleklahviga menüüpunktile **Käsitsirežiim**



- Käsitsi kallutamise aktiveerimine: vajutage funktsiooniklahvi AKTIIVNE

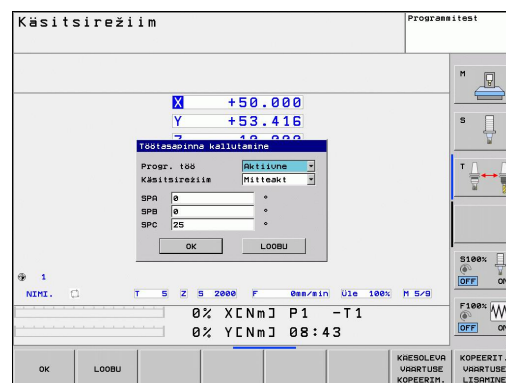


- Seadke nooleklahvi abil kursoriga soovitud pöördeteljele

- Sisestage kaldenurk



- Sisestamise lõpetamine: klahv LÖPP



Deaktiveerimiseks seadke menüüs **Töötlastasandi kallutamine** soovitud režiimid mitteaktiivseteks.

Kui funktsioon Töötlastasandi kallutamine on aktiivne ja TNC nihutab seadme telgi vastavalt kallutatud telgedele, kuvab olekunäit sümboli

Kui funktsioon Töötlastasandi kallutamine aktiveerida Programmikäigu režiimis, kehtib menüüs sisestatud kaldenurk alates täidetava töötlusprogrammi esimesest lausest. Kui rakendada töötlemisprogrammis tsükli **19 TÖÖTLUSTASAND** või **PLANE**-funktsiooni, siis kehtivad seal defineeritud nurgaväärtused. Menüüsse sisestatud nurgaväärtused kirjutatakse aktiveeritud väärtustega üle.

Töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1) 13.9

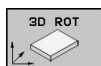
Praeguse tööriistatelse suuna seadmine aktiivseks töötlussuunaks



Selle funktsiooni peab lubama seadme tootja.
Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Selle funktsiooniga saate töörežiimides Käsitsirežiim ja EI. seaderatas tööriista nihutada tööriistatelse osutatud suunas väliste suunaklahvide või seaderatta abil. Seda funktsiooni kasutage, kui

- soovite 5-teljelise programmi korral tööriista programmikatkestuse ajal tööriistatelse suunas eemaldada
- soovite paigaldatud tööriistaga seaderatta või väliste suunaklahvide abil käsitsirežiimis töötlust teostada



- ▶ Käsitsi kallutamise valimine: vajutage funktsiooniklahvi 3D ROT



- ▶ Viige kursoriväli nooleklahviga menüüpunktile **Käsitsirežiim**



- ▶ Aktiveerige aktiivne tööriistatelse suund aktiivseks töötlemissuunaks: vajutage funktsiooniklahvi TR-TEL6.



- ▶ Sisestamise lõpetamine: klahv LÖPP

Deaktiveerimiseks seadke menüüs Töötlustasandi kallutamine menüüpunkt **Käsitsirežiim** mitteaktiivseks.

Kui funktsioon **Nihutamine tööriistatelse suunas** on aktiivne, kuvab olekunäit sümboli .



See funktsioon on kasutatav ka siis, kui olete programmi katkestanud ja soovite telgesid käsitsi nihutada.



13.9 Töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)

Tugipunkti seadmine kallutatud süsteemis

Pärast seda, kui pöördeteljed on positsioneeritud, seadke tugipunkt samal viisil nagu kallutamata süsteemis. TNC käitumine tugipunkti seadmisel sõltub seejuures seadmeparameetri **CfgPresetSettings/chkTiltingAxes** seadistusest:

- **chkTiltingAxes: On** TNC kontrollib aktiivse kallutatud töötlustasandi korral, kas pöördetelgede tegelikud koordinaadid ühtivad tugipunkti seadmisel telgedel X, Y ja Z teie defineeritud kaldenurkadega (3D-ROT-menüü). Kui töötlustasandi kallutusfunktsioon on mitteaktiivne, kontrollib TNC, kas pöördeteljed on asendis 0° (tegelikud asendid). Kui asendid ei ühti, annab TNC veateate.
- **chkTiltingAxes: Off** TNC ei kontrolli, kas pöördetelgede kehtivad koordinaadid (tegelikud asendid) ühtivad teie defineeritud kaldenurkadega.

**Tähelepanu: kokkupõrkeoht!**

Tugipunkt tuleb alati seada kõigil kolmel põhiteljel.

14

**Käsitsi
sisestusega
positsioneerimine**

14.1 Lihtsate töötluste programmeerimine ja teostamine

Käsitsi sisestusega positsioneerimine sobib lihtsateks tööoperatsioonideks või tööriista eelpositsioneerimiseks. Siin saate sisestada lühikese programmi HEIDENHAINi lihtteksti või DIN/ISO formaadis ja selle kohe rakendada. Ka TNC tsükleid saab kutsuda. Programm salvestatakse failis \$MDI. Käsitsi positsioneerimisel võib aktiveerida täiendava olekunäidu.

Käsitsi sisestusega positsioneerimise kasutamine



Piirang

Järgmisi funktsioone ei saa MDI režiimis kasutada:

- vaba kontuuri programmeerimine FK
- programmiosa kordused
- alamprogrammi tehnika
- trajektoori korrektuurid
- programmeerimisgraafika
- programmi kutsumine **PGM CALL**
- programmijada graafika



- ▶ Valige režiim Käsitsi sisestusega positsioneerimine. Faili \$MDI suvaline programmeerimine



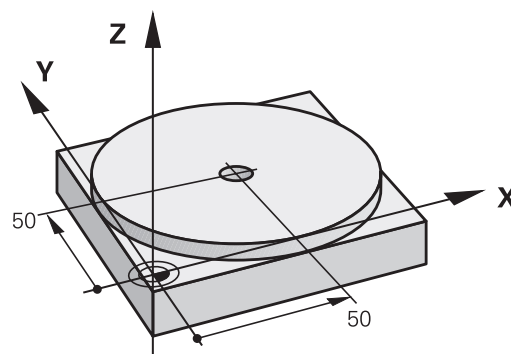
- ▶ Programmi käivitamine: väline START-klahv

Lihtsate töötluste programmeerimine ja teostamine 14.1

Näide 1

Ühte detaili tuleb puurida 20 mm sügavune auk. Detaili kinnitamise, rihtimise ja tugipunkti määramise järel saate puurimist programmeerida ja teostada väheste programmiridade abil.

Kõigepealt eelpositsioneerige tööriist sirgelausetega tooriku kohal ja 5 mm ohutusvahemaaga positsioneerige puuritava augu kohal. Seejärel sooritage puurimine tsükliga **200 PUURIMINE**.



0 BEGIN PGM \$MDI MM	
1 TOOL CALL 1 Z S2000	Tööriista kutsumine: tööriistatelg Z, spindli pöörlemissagedus 2000 p/min
2 L Z+200 R0 FMAX	Tööriista eemaldamine (F MAX = kiirkäik)
3 L X+50 Y+50 R0 FMAX M3	Tööriista positsioneerimine puuritava ava kohale kiirkäiguga F MAX, spindel sisselülitatud
4 CYCL DEF 200 PUURIMINE	Tsükli PUURIMINE defineerimine
Q200=5 ;OHUTU KAUGUS	Tööriista ohutu kaugus puuritava augu kohal
Q201=-15 ;SÜGAVUS	Puuritava ava sügavus (pluss-/miinusmärk = töötlemissuund)
Q206=250 ;F SÜVIST. ETTENIHE	Puurimise ettenihke
Q202=5 ;ETTEANDESÜGAVUS	Ettenihke ulatus enne iga tagasitõmmet
Q210=0 ;F.-AEG ÜLAL	Viivitus tööriista iga eemaleliikumise järel sekundites
Q203=-10 ;PEALISPINNA KOORD.	Tooriku pealispinna koordinaat
Q204=20 ;2. OH. KAUGUS	Tööriista ohutu kaugus puuritava augu kohal
Q211=0.2 ;VIIVITUS ALL	Viivitusaeg puurava põhjas sekundites
5 CYCL CALL	Tsükli PUURIMINE kutse
6 L Z+200 R0 FMAX M2	Tööriista eemaldamine
7 END PGM \$MDI MM	Programmi lõpp

Sirge-funktsioon: vaata "Sirgjoon L", Lehekülg 187, tsükkel

PUURIMINE: vaata kasutusjuhendit Tsükli, Tsükkel 200

PUURIMINE.

Käsitsi sisestusega positsioneerimine

14.1 Lihtsate töötluste programmeerimine ja teostamine

Näide 2: tooriku viltuse asendi kõrvaldamine pöördlauaga seadmetel

- ▶ Pööramine 3D-kontaktanduritega, vt kasutusjuhendit Tsüklite programmeerimine, „Kontaktanduri tsüklid režiimides Käsitsi ja El. seaderatas“, lõik "Tooriku viltuse asendi kompenseerimine".
- ▶ Märkige pöördenuk üles ja tühistage põhipööramine



- ▶ Valige režiim Käsitsi sisestusega positsioneerimine.



- ▶ Valige pöördlaua telg, märkige pöördenuk ja sisestage ettenihe, nt **L C+2.561 F50**



- ▶ Lõpetage sisestamine



- ▶ Vajutage välist START-klahvi: viltune asend kõrvaldatakse pöördlaua pööramise teel

Programmi varundamine või kustutamine \$MDI-st

Faili \$MDI kasutatakse tavaliselt lühikeste ja ajutiselt vajaminevate programmide jaoks. Kui mõni programm tuleb siiski salvestada, toimige järgmiselt:



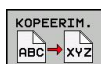
- ▶ Valige töörežiim Programmi salvestamine/redigeerimine



- ▶ Kutsuge failihaldur: klahv PGM MGT (Program Management)



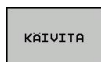
- ▶ Märgistage fail \$MDI



- ▶ Valige „Faili kopeerimine”: funktsiooniklahv KOPEERI

SIHTFAIL =

- ▶ Sisestage nimi, mille all faili \$MDI käesolev sisu salvestatakse, nt **PUURAVA**.



- ▶ Tehke koopia



- ▶ Failihalduri sulgemine: funktsiooniklahv LÖPP

Lisainfo: vaata "Üksiku faili kopeerimine", Lehekülg 106.

15

**Programmitest ja
programmikäik**

15.1 Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

15.1 Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

Kasutamine

Programmi töörežiimides ja programmitesti režiimis simuleerib TNC töötlust graafiliselt. Funktsiooniklahvidega saab valida, kas

- Pealtvaade
- Kujutis 3 tasapinnas
- 3D-kujutis
- 3D joongraafika

TNC-graafik kujutab toorikut, mida töödeldakse silindrikujulise tööriistaga. Aktiivse tööriistatabeli korral saab kujutada töötlust raadiusfreesiga. Selleks sisestage tööriistatabelisse $R2 = R$.

TNC ei kuva graafikut, kui

- töötavas programmis pole kehtivat tooriku definitsiooni
- ühtki programmi pole valitud



TNC ei kujuta graafikul **TOOL CALL**-lauses programmeeritud raadiuse varu **DR**.

Graafilist simulatsiooni saate programmiosade või pöördetelgede liikumisega programmide jaoks kasutada ainult tingimuslikult. TNC ei pruugi graafikat õigesti kuvada.

Kiirus Programmitesti seadistamine



Viimati seadistatud kiirus kehtib seni (ka vahepealse volukatkestuse korral), kuni seatakse uus.

Pärast programmi käivitamist kuvab TNC järgmised funktsiooniklahvid, millega saab simulatsiooni kiirust muuta:

Funktsioonid

Funktsiooni- klahv

Programmi testimine kiirusega, millega toimub ka töötlus (arvestatakse programmeeritud ettenihkeid)



Testimiskiiruse järk-järguline tõstmine



Testimiskiiruse järk-järguline vähendamine



Programmi testimine maksimaalse võimaliku kiirusega (vaikesäte)



Võite simulatsiooni kiiruse seadistada ka enne programmi käivitamist:



- Lülitage funktsiooniklahvide riba edasi



- Valige funktsioon simulatsiooni kiiruse seadistamiseks



- Valige soovitud funktsioon funktsiooniklahviga, nt tõstke testi kiirust sammukaupa

15.1 Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

Ülevaade: vaated

Programmikäigu töörežiimides ja programmitesti režiimis kuvab TNC järgmised funktsiooniklahvid:

Vaade	Funktsiooniklahv
Pealtvaade	
Kujutis 3-l tasapinnal	
3D-kujutis	

Piirang programmi töö ajal



Töötlust ei saa graafiliselt kuvada sel ajal, kui TNC protsessor on üle koormatud keerukate töötlusülesannete või suurte pindade töötlusega. Näide: kogu tooriku pinna freesimine suure tööriistaga. TNC ei jätka enam graafikat ja kuvab graafikaaknas teksti **ERROR**. Töötlus aga toimub edasi.

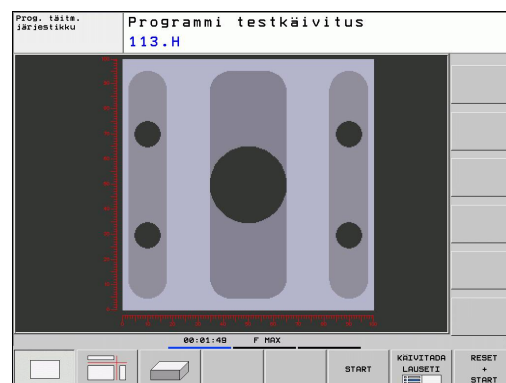
TNC ei kujuta programmi käigu graafikul mitmeteljetöötlust töötlemise ajal graafiliselt. Graafikaaknas ilmub sellistel juhtudel veateade **Telg pole kuvatav**.

Pealtvaade

Selles vaates toimub graafiline simulatsioon kõige kiiremini.



- ▶ Pealtvaate valimine funktsiooniklahviga
- ▶ Sügavuse kujutamisel kehtib sellel graafikul: „mida sügavam, seda tumedam“

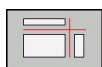


Kujutis 3-l tasapinnal

Kujutis näitab pealtvaadet koos 2 lõikega, sarnaselt tehnilise joonisega. Sümbol vasakul graafiku all näitab, kas kujutis vastab projektsioonimeetodile 1 või projektsioonimeetodile 2, vastavalt DIN 6 osale 1 (MP7310 abil valitav).

3-l tasapinnal kujutamise korral saate kasutada detailvaate suurendamise funktsioone, vaata "Väljalõike suurendamine", Lehekülj 470.

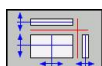
Lisaks saab lõiketasandit funktsiooniklahvidega nihutada:



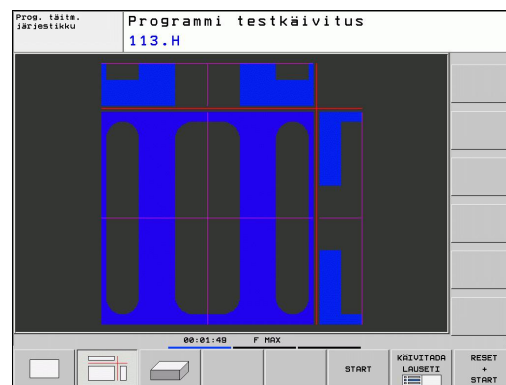
- ▶ Valida funktsiooniklahv tooriku kujutamiseks 3-l tasapinnal



- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba ümber, kuni kuvatakse lõiketasandi nihutamise funktsioonide valikuklahv



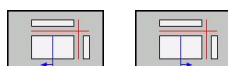
- ▶ Lõiketasandi nihutamise funktsioonide valimine: TNC kuvab järgmised funktsiooniklahvid



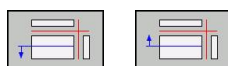
Funktsioon

Funktsiooniklahvid

Vertikaalse lõiketasandi nihutamine paremale või vasakule



Vertikaalse lõiketasandi nihutamine ette või taha



Horisontaalse lõiketasandi nihutamine üles või alla



Lõiketasandi asend on nihutamise ajal ekraanil nähtav.

Lõiketasandi vaikeasend on valitud nii, et see paikneb töölustasandil tooriku keskmes ja tööriistateljel tooriku ülaserval.

15.1 Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

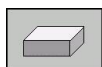
3D-kujutis

TNC kuvab tooriku ruumiliselt.

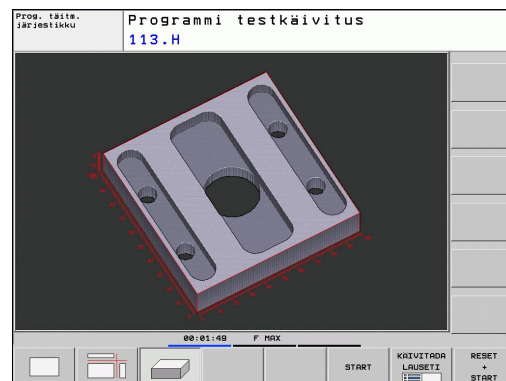
3D-kujutist saate funktsiooniklahvide abil ümber vertikaaltelje pöörata ja ümber horisontaaltelje kallutada. Kui TNC-ga on ühendatud hiir, saab seda funktsiooni teostada ka allavajutatud parema hiireklahvi abil.

Tooriku kontuurid saab graafilise simulatsiooni alguses kuvada raamina.

Programmitesti töörežiimis saate kasutada detailvaate suurendamise funktsioone, vaata "Väljalõike suurendamine", Lehekülg 470.



- 3D-vaate valimine funktsiooniklahviga.

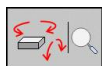


3D-graafika kiirus sõltub lõike pikkusest (veerg **LCUTS** tööriistatabelis). Kui **LCUTS** on defineeritud 0-ga (vaikesäte), siis toimub simulatsioon lõpmatult suure lõikepikkusega, mis muudab esituse aeglaseks.

3D-kujutise pööramine ja suurendamine või vähendamine



- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba ümber, kuni kuvatakse funktsioonide Pööramine ja Suurendamine/vähendamine valikuklahv



- ▶ Funktsioonide Pööramine ja Suurendamine/vähendamine valimine:

Funktsioon	Funktsiooniklahvid
Kujutise vertikaalne pööramine 5° haaval	 
Kujutise horisontaalne kallutamine 5° haaval	 
Kujutise astmeline suurendamine. Suurendatud kujutise korral kuvab TNC graafikaakna jalusereal tähe Z	
Kujutise astmeline vähendamine. Vähendatud kujutise korral kuvab TNC graafikaakna jalusereal tähe Z	
Kujutise lähtestamine programmeeritud suurusele	

Kui TNC-ga on ühendatud hiir, saab eelkirjeldatud funktsioone teostada ka hiirega:

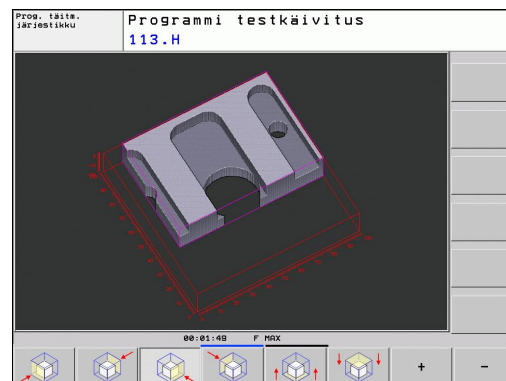
- ▶ Kujutise pööramine kolmes mõõtmes: hoidke parempoolset hiireklahvi allavajutatuna ja liigutage hiirt. Pärast parempoolse hiirenupu vabastamist orienteerib TNC tooriku defineeritud joonduse alusel
- ▶ Kujutatud graafiku nihutamine: hoidke keskmist hiireklahvi või kerimisratast allavajutatuna ja liigutage hiirt. TNC nihutab toorikut vastavas suunas. Pärast keskmise hiireklahvi vabastamist rihib TNC tooriku defineeritud positsioonile
- ▶ Teatud piirkonna suumimine hiire abil: hoides all vasakpoolset hiireklahvi, märkige ära ristkülikukujuline suumipiirkond. Pärast vasakpoolse hiirenupu vabastamist suurendab TNC tooriku defineeritud piirkonda
- ▶ Kiire suurendamine ja vähendamine hiire abil: pöörake hiire kerimisratast edasi või tagasi

15.1 Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

Väljalõike suurendamine

Detailvaadet saab režiimides Programmitest ja Programmikäik kõigis vaadetes muuta.

Selleks peab graafiline simulatsioon või programm olema peatatud. Detailvaate suurendamine toimib alati kõikide kujutisevariantide korral.



Detailvaate suurenduse muutmine

Vt funktsiooniklahve tabelis

- ▶ Vajadusel peatage graafiline simulatsioon
- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba režiimides Programmitest või Programmikäik ümber, kuni kuvatakse detailvaate suurendamise valikuklahv



- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba ümber, kuni kuvatakse detailvaate suurendamise funktsioonide valikuklahv



- ▶ Detailvaate suurendamise funktsioonide valimine
- ▶ Valige funktsiooniklahviga (vt alltoodud tabelit) tooriku külge
- ▶ Tooriku vähendamine või suurendamine: hoidke funktsiooniklahvi „-“ või „+“ allavajutatuna
- ▶ Käivitage uuesti programmitest või programmikäik funktsiooniklahviga START (RESET + START kuvab uuesti algse tooriku)

Funktsioon	Funktsiooniklahvid	
Tooriku vasaku või parema külje valimine		
Tooriku eesmise või tagumise külje valimine		
Tooriku ülemise või alumise külje valimine		
Tooriku vähendamise või suurendamise lõiketasandi nihutamine		
Väljalõike kasutuselevõtmine		



Seni simuleeritud töötusi pärast uut detaililõiget enam ei arvestata. TNC kuvab juba töödeldud ala toorikuna.

Kui TNC ei saa toorikut vähendada või suurendada, kuvab juhtsüsteem graafikuaknas vastava tõrketeate. Tõrketeate kõrvaldamiseks suurendage või vähendage uuesti toorikut.

Graafilise simulatsiooni kordamine

Töötlusprogrammi saab graafiliselt simuleerida suvaline arv kordi. Seejuures saab graafiku toorikule või selle suurendatud detailvaatele lähtestada.

Funktsioon

Funktsiooni- klahv

Töötlemata tooriku kuvamine viimati valitud detailvaate suurendusega

TOOR.KUVA
LAHTES-
TADA

Lähtestada detailvaate suurendus nii, et TNC kuvaks töödeldud või töötlemata tooriku vastavalt programmeeritud BLK-vormile

TOORIK
AKNAS
BLK FORM



Funktsiooniklahviga TOORIK KUI BLK VORM kuvab TNC, ka pärast detailvaadet ilma DETAILV. RAKEND. tooriku jälle programmeeritud suuruses.

Tööriista kuvamine

Pealtvaates ja 3-tasandilise kujutisena saab tööriista kuvada simulatsiooni ajal. TNC kujutab tööriista läbimõdus, mis on defineeritud tööriistatabelis.

Funktsioon

Funktsiooni- klahv

Tööriista simulatsiooni ajal mitte kuvada

TOOR.-DE
NAITAMINE
PEITMINE

Kuvada tööriist simulatsiooni ajal

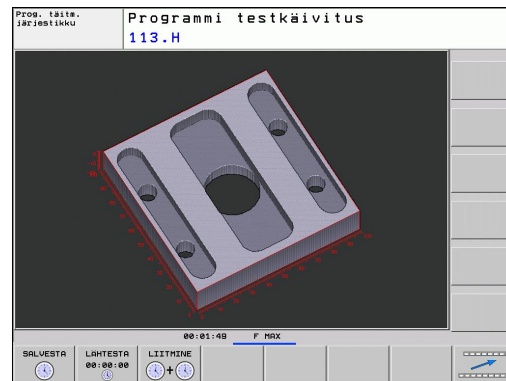
TOOR.-DE
NAITAMINE
PEITMINE

15.1 Graafika (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

Töötlusaja määramine

Programmikäigu režiimid

Programmi kestuse näit. Katkestuste korral aeg peatatakse.



Programmitest

Ajanäit, mida TNC arvutab tööriista liigutamisteks koos ettenihkega, TNC arvestab ka viivitusaegu. TNC määratud aeg ühtib vaid tingimisi valmistamisaja kalkulatsiooniga, sest TNC ei arvesta seadmetehnilist ajakulu (nt tööriistavahetuseks).

Stopperifunktsiooni valimine



- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba ümber, kuni kuvatakse stopperifunktsioonide valikuklahv



- ▶ Valige stopperifunktsioon



- ▶ Valige soovitud funktsioon funktsiooniklahviga, nt salvestage kuvatud aeg

Stopperifunktsioonid

Funktsiooni-klahv

Kuvatud aja salvestamine



Salvestatud ja kuvatud aja summa kuvamine



Kuvatud aja kustutamine



TNC lähtestab töötusaja programmitesti ajal niipea, kui uus **BLK-VORM** on töödeldud.

Tooriku kujutamine tööruumis (tarkvarasuvand Advanced graphic features) 15.2

15.2 Tooriku kujutamine tööruumis (tarkvarasuvand Advanced graphic features)

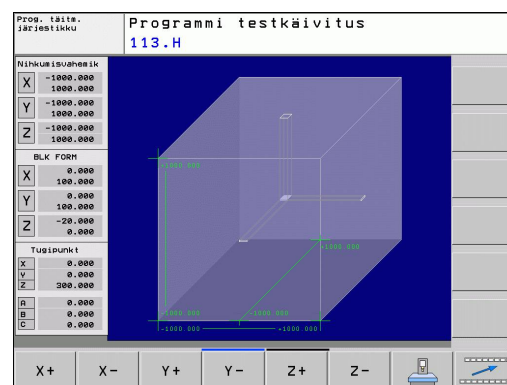
Kasutamine

Programmitesti režiimil võite graafiliselt kontrollida tooriku või tugipunkti asendit seadme tööruumis ja aktiveerida programmitesti režiimil tööruumi seire: vajutage selleks funktsiooniklahvi **TOORIK TÖÖRUUMIS**. Funktsiooniklahviga **SW-lõpplüüti seire** (teine funktsiooniklahvi rida) saate funktsiooni aktiveerida ja desaktiveerida.

Teine läbipaistev kvaader kujutab toorikut, mille mõõdud on toodud tabelis **BLK VORM**. Mõõdud võtab TNC valitud programmi tooriku definitsioonist. Tooriku tahukas defineerib sisestamise koordinaatsüsteemi, mille nullpunkt asub liikumiskiirkonna tahuka sees.

Tooriku asukoht tööruumis pole tavaliselt programmitestis oluline. Ent kui te aktiveerite tööruumi seire, peate toorikut „graafiliselt” nihutama nii, et toorik asuks tööruumi sees. Kasutage selleks tabelis toodud funktsiooniklahve.

Lisaks sellele võite programmitesti režiimiks aktiveerida olemasoleva tugipunkti (vt järgmise tabeli viimast rida).



Funktsioon	Funktsiooniklahvid	
Tooriku nihutamine positiivses/negatiivses X-suunas	X +	X -
Tooriku nihutamine positiivses/negatiivses Y-suunas	Y +	Y -
Tooriku nihutamine positiivses/negatiivses Z-suunas	Z +	Z -
Tooriku kuvamine seatud tugipunkti alusel		
Seirefunktsiooni sisse- või väljalülitamine	SW-lõppl. seire	

15.3 Programmi kuvamise funktsioonid

15.3 Programmi kuvamise funktsioonid

Ülevaade

Programmikäigu režiimides ja programmitesti režiimis kuvab TNC funktsiooniklahvid, millega saab töötlusprogrammi kuvada lehekülje kaupa:

Funktsioonid	Funktsiooni- klahv
Programmis tagasilehitsemine ühe ekraanilehekülje võrra	
Programmis edasilehitsemine ühe ekraanilehekülje võrra	
Programmi alguse valimine	
Programmi lõpu valimine	

15.4 Programmitest

Kasutamine

Töörežiimis Programmitest simuleeritakse programmide ja programmiosade käiku, et vähendada programmeerimisvigu programmi töö ajal. TNC abistab järgmiste vigade leidmisel

- geomeetrilised vastuolud
- puuduvad andmed
- teostamatud siirded
- tööruumi kahjustused

Lisaks saab kasutada järgmisi funktsioone:

- Programmitest lausehaaval
- Testi katkestamine suvalise lause puhul
- Lausete vahelejätmine
- Funktsioonid graafilise kujutamise jaoks
- Töötlusaja määramine
- Täiendav olekunäit



Tähelepanu: kokkupõrkeoht!

TNC ei saa graafiliselt simuleerida kõiki seadme tegelikke liikumisi, nt

- liikumisi tööriistavahetuse korral, mis seadme tootja on defineerinud tööriistavahetuse makros või PLC abil
- positsioneerimisi, mis seadme tootja on defineerinud M-funktsiooni makros
- positsioneerimisi, mida teostatakse seadme tootja poolt PLC abil

HEIDENHAIN soovib seetõttu suhtuda igasse programmi teatud ettevaatusega, isegi kui programmitest ei näita tõrkeid ega tooriku nähtavaid kahjustusi.

TNC käivitab programmitesti pärast tööriistakutset põhimõtteliselt alati järgmises asendis:

- Töötlustasandil positsioonil X=0, Y=0
- Tööriistateljel **BLK VORM** defineeritud **MAX**-punktist 1 mm kõrgemal

Kui kutsute välja sama tööriista, siis jätkab TNC programmi simuleerimist enne tööriista väljakutumist viimasena programmeeritud asendist. Et ka töö käigus saavutada ühemõtteline käitumine, tuleks pärast tööriistavahetust liikuda asendisse, kust TNC saab tööriista positsioneerida ilma kokkupõrketa töötluks.

15.4 Programmitest



Seadme tootja võib ka töörežiimi Programmitest jaoks defineerida tööriistavahetuse makro, mis täpselt simuleerib seadme käitumist. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Programmitesti käitamine

Aktiivse keskse tööriistamälu korral peab programmitestiks tööriistatabel olema aktiveeritud (olek S). Selleks valige töörežiimis Programmitest failihalduri (PGM MGT) abil tööriistatabel.

Funktsiooniga TOORIK TÖÖRUUMIS aktiveerite programmitestiks tööruumi seire, vaata "Tooriku kujutamine tööruumis (tarkvarasuvand Advanced graphic features)", Lehekülg 473.



- ▶ Töörežiimi Programmitest valimine
- ▶ Osutage klahviga PGM MGT failihaldurile ja valige fail, mida soovite testida või
- ▶ Programmi alguse valimine: valige klahviga GOTO rida „0“ ja kinnitage sisestus klahviga ENT

TNC kuvab järgmised funktsiooniklahvid:

Funktsioonid	Funktsiooniklahv
Tooriku lähtestamine ja kogu programmi testimine	
Kogu programmi testimine	
Iga programmi lause eraldi testimine	
Programmitesti peatamine (funktsiooniklahv kuvatakse vaid siis, kui programmitest on käivitatud)	

Programmitesti saab igal ajal (ka töötlustsükli sees) peatada ja uuesti jätkata. Testi jätkamiseks ei tohi teha järgmist:

- nooleklahvidega või klahviga GOTO mingit muud lauset valida
- programmis muudatusi teha
- töörežiimi vahetada
- uut programmi valida

15.5 Programmi käik

15.5 Programmi käik

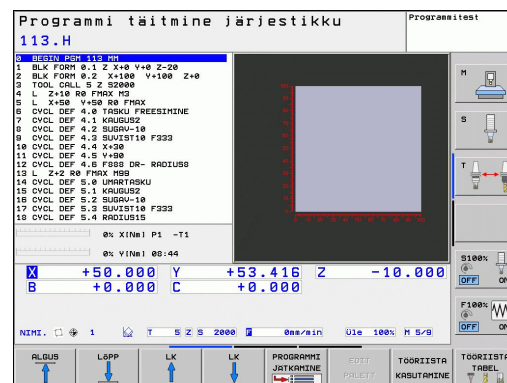
Kasutamine

Töörežiimis Programmikäik lausejada teostab TNC töötlusprogrammi katkematult kuni lõpu või katkestuseni.

Töörežiimis Programmikäik üksiklause teostab TNC igat lauset üksikult pärast välise START-klahvi vajutamist.

Programmikäigu režiimides saab kasutada järgmisi TNC-funktsioone:

- programmi katkestamine
- Programmi käivitamine alates teatud lausest
- Lausete vahelejätmine
- Tööriistatabeli TOOL.T redigeerimine
- Q-parameetrite kontrollimine ja muutmine
- Seaderattaga positsioneerimise ülekattumine
- Funktsioonid graafilise kujutamise jaoks
- Täiendav olekunäit



Töötlusprogrammi käitamine

Ettevalmistus

- 1 Tooriku kinnitamine seadme töölauale
- 2 Tugipunkti seadmine
- 3 Vajalike tabelite ja paletifailide valimine (olek M)
- 4 Töötlusprogrammi valimine (olek M)



Ettenihet ja spindli pöörideid saab muuta ülekirjutamise pöördnuppudega.



Funktsiooniklahvi FMAX abil saab vähendada ettenihke kiirust, kui soovite NC-programmi käivitada. Vähendamine kehtib kõigi kiirkäigu- ja ettenihkelikumiste kohta. Sisestatud väärtus pole pärast seadme välja- ja sisselülitamist enam aktiivne. Kindlaksmääratud maksimaalse ettenihkekiiruse taastamiseks pärast sisselülitamist peate uuesti sisestama vastava arvvaartuse.

Selle funktsiooni käitumine sõltub seadmest. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Programmikäik lausejada

- Käivitage töötlusprogramm välise START-klahviga

Programmikäik üksiklause

- Käivitage töötlusprogrammi iga lause eraldi välise START-klahviga

15.5 Programmi käik

Töötuse katkestamine

Programmi käiku saate katkestada mitmel moel:

- Programmeeritud katkestused
- Väline STOPP-klahv
- Ümberlülitamine töörežiimile Üksiklause

Kui TNC registreerib programmi käigus mõne vea, katkeb töötus automaatselt.

Programmeeritud katkestused

Katkestusi võite määrata otse töötusprogrammis. TNC katkestab programmi, kui töötusprogramm on täidetud lauseni, mis sisaldab ühte järgmistest kirjetest:

- **STOPP** (koos lisafunktsiooniga ja ilma selleta)
- Lisafunktsioon **M0**, **M2** või **M30**
- Lisafunktsioon **M6** (määrab seadme tootja)

Katkestus välise STOPP-klahviga

- ▶ Vajutage välist STOPP-klahvi: lause, mida TNC klahvivajutuse ajal töötleb, jääb lõpuni täitmata; olekunäidikul vilgub NC-stopi sümbol (vt tabelit)
- ▶ Kui töötlemist ei soovita jätkata, lähtestage TNC funktsiooniklahviga SISEMINE STOPP: NC-stopi sümbol olekureal kustub. Programm tuleb sel juhul uuesti algusest käivitada

Sümbol**Tähendus**

Programm on peatatud

Töötuse katkestamine ümberlülitamisega töörežiimile**Programmikäik üksiklause**

Valige sel ajal, kui töötusprogramm on režiimis Programmikäik lausejada, režiim Programmikäik üksiklause. TNC katkestab töötuse pärast töösoleva sammu täitmist.

Seadme telgede nihutamine katkestuse ajal

Seadme telgi saab katkestuse ajal nihutada nii nagu käsitsirežiimis.

Kasutamisinäide: spindli eemaldamine pärast tööriista purunemist

- ▶ Töötuse katkestamine
- ▶ Vabastage välised suunaklahvid: vajutage funktsiooniklahvile KÄSITSI NIHUTAMINE
- ▶ Liigutada seadme telgi väliste suunaklahvidega



Mõnede seadmete korral tuleb väliste suunaklahvide vabastamiseks pärast funktsiooniklahvi KÄSITSI NIHUTAMINE vajutada välist START-klahvi. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Programmikäigu jätkamine pärast katkestust



Kui katkestate programmi SISEMISE STOPIGA, peate käivitama programmi funktsiooniga JÄTKAMINE LAUSEST N või käsuga GOTO „0”.

Kui programm katkestada töötlustsükli ajal, tuleb jätkata tsükli algusest. TNC peab juba teostatud töötlussamme kordama.

Kui katkestate programmi programmiosa korduse või alamprogrammi sees, peate naasma katkestuskohale funktsiooniga JÄTKAMINE LAUSEST N.

15.5 Programmi käik

TNC salvestab programmi katkestamisel

- viimati kutsutud tööriista andmed
- aktiivsed koordinaatide ümberarvutused (nt nullpunkti nihutamine, pööramine, peegeldamine)
- viimati defineeritud ringjoone keskpunkti koordinaadid



Pöörata tähelepanu, et salvestatud andmed on aktiivsed seni, kuni need lähtestatakse (nt uue programmi valimisel).

Salvestatud andmeid kasutatakse kontuurile liikumiseks pärast seadme telgede käsitsi nihutamist katkestuse ajal (funktsiooniklahv **LIIKUMINE ASENDISSE**).

Programmi jätkamine **START**-klahviga

Pärast katkestust saab programmi jätkata välise **START**-klahviga, kui programm peatati järgmisel viisil:

- vajutati välist **STOPP**-klahvi
- Programmeeritud katkestus

Programmi jätkamine pärast tõrget

Kui veateadet ei vilgu:

- ▶ Kõrvaldage veateade
- ▶ Veateate kustutamine ekraanilt: vajutage klahvi **CE**
- ▶ Käivitage programm uuesti või jätkake katkestuse kohast

Kui veateade vilgub:

- ▶ vajutage ja hoidke kaks sekundit all klahvi **END**, TNC teeb soekäivituse
- ▶ Kõrvaldage veateade
- ▶ Taaskäivitamine

Kui tõrge kordub, märkige üles tõrketeade ja pöörduge klienditeenindusse.

Programmi käivitamine suvalisest kohast (käsuploki käivitamine)



Funktsioon JÄTKAMINE LAUSEST N peab olema seadme tootja poolt lubatud ja ettevalmistatud. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Funktsiooniga JÄTKAMINE LAUSEST N (käsuploki käivitamine) saab töötlusprogrammi teostada suvaliselt valitud lausest. Tooriku töötlemist kuni selle lauseni arvestab TNC arvutuslikult. TNC võib seda kujutada graafiliselt.

Kui katkestasite programmi käsuga SISEMINE STOPP, pakub TNC naasmiseks automaatselt lauset N, millest programm katkestati.



Jätkamiskoht ei tohi olla alamprogrammis.

Kõik vajalikud programmid, tabelid ja paletifailid tuleb valida mõnes programmikäigu režiimis (olek M).

Kui programm sisaldab kuni jätkamise lõpuni programmeeritud katkestust, siis katkestatakse seal jätkamine. Uuesti jätkamiseks vajutage välist START-klahvi.

Pärast programmi jätkamist viiakse tööriist funktsiooniga LIIKUMINE ASENDISSE määratud asendisse.

Tööriista pikkuse korrektuur hakkab toimima alles tööriista kutsumise ja järgneva positsioneerimislause kaudu. See kehtib ka siis, kui ainult tööriista pikkust on muudetud.



15.5 Programmi käik



Kõigist kontaktanduri tsüklitest hüppab TNC programmi jätkamise korral üle. Tulemusparameetrid, mida need tsüklid kirjeldavad, sellisel juhul väärtusi ei sisaldada.

Te ei tohi kasutada programmi jätkamist, kui te pärast tööriistavahetust töötlusprogrammis:

- käivitate programmi FK-jadas
- stretch-filter on aktiivne
- kasutate paletitöötlust
- käivitate programmi keermetsükli (tsükkel 17, 18, 19, 206, 207 ja 209) või järgneva programmi lause juures
- kasutate enne programmi käivitamist kontaktanduri tsükleid 0, 1 ja 3

- Hetkel aktiivse programmi esimese lause valimine jätkamise alguseks: sisestage GOTO „0“.



- Programmi jätkamise valimine: vajutage funktsiooniklahvile JÄTKAMINE
- **Jätkamine kuni N:** sisestage lause number N, kust jätkamine peab lõppema
- **Programm:** sisestage programmi nimi, milles asub lause N
- **Kordused:** Sisestada korduste arv, mida tuleb arvestada jätkamisel, juhul kui lause N asub programmiosa korduses või mitu korda väljakutsutavas alamprogrammis
- Programmi jätkamise käivitamine: vajutage välist START-klahvi
- Kontuurile liikumine (vt järgmist lõiku)

Sisenemine klahviga GOTO



Klahviga GOTO lausenumbr sisenemisel ei teosta ei TNC ega PLC mingeid funktsioone, mis tagavad turvalise sisenemise

Kui sisenete alamprogrammi klahviga GOTO lausenumbr:

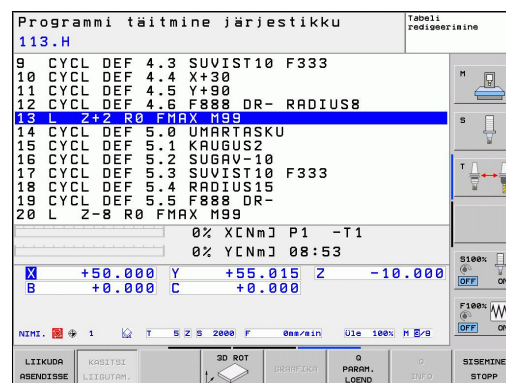
- jätab TNC alamprogrammi lõpu vahele (LBL 0)
- lähtestab TNC funktsiooni M126 (pöördetelgede liikumine optimeeritud teel)

Sellistel juhtudel tuleb põhimõtteliselt siseneda funktsiooniga Programmi jätkamine!

Naasmine kontuurile

Funktsiooniga LIKUMINE ASENDISSE viib TNC tööriista järgmistel juhtudel tooriku kontuurile:

- sinna naasmiseks pärast seadme telgede liigutamist katkestuse ajal, mida teostati ilma käsuta SISEMINE STOPP
- Naasmine pärast programmi jätkamist käsuga JÄTKAMINE LAUSEST N, nt pärast katkestust käsuga SISEMINE STOPP
- Kui mõne telje asend on pärast juhtimiskontuuri avamist programmi katkestuse ajal muutunud (sõltub seadmest)
- ▶ Kontuurile naasmise valimine: valige funktsiooniklahv LIKUMINE ASENDISSE
- ▶ Vajadusel taastage seadme olek
- ▶ Nihutage telgi selles järjekorras, nagu TNC ekraanil pakub: vajutage välist START-klahvi või
- ▶ nihutage telgi suvalises järjekorras: vajutage funktsiooniklahve ASENDISSE X, ASENDISSE Z jne ning aktiveerige vastava välise START-klahviga
- ▶ Töötlemise jätkamine: vajutage välist START-klahvi



15.6 Automaatne programmi käivitamine

15.6 Automaatne programmi käivitamine

Kasutamine



Et käivitada programm automaatselt, peab seadme tootja olema TNC ettevalmistanud, vaata seadme kasutusjuhendit. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

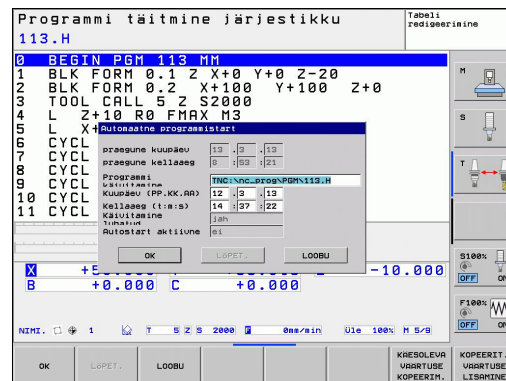
**Ettevaatust: oht kasutajale!**

Funktsiooni Autostart ei tohi kasutada seadmetel, millel pole suletud tööruumi.

Funktsiooniklahviga AUTOSTART (vt joonist paremal ülal) saab programmikäigu režiimis määratud ajal käivitada vastavas töörežiimis aktiivse programmi:



- ▶ Tõstke esile aken käivitamishetke määramiseks (vt joonist paremal keskel)
- ▶ **Aeg (t:m:s)**: kellaag, millal programm tuleb käivitada
- ▶ **Kuupäev (PP.KK.AAAA)**: kuupäev, millal programm tuleb käivitada
- ▶ Käivitamise aktiveerimine: vajutage funktsiooniklahvi OK



15.7 Lausete vahelejätmine

Kasutamine

Lausetest, mis programmeerimisel tähistati märgiga „/“, saab programmitestis või programmi käigus üle hüpata:



- ▶ Märgiga „/“ programmilausete eiramine või testimine: seadke funktsiooniklahv asendisse SEES



- ▶ Märgiga „/“ programmilausete täitmine või testimine: seadke funktsiooniklahv asendisse VÄLJAS



See funktsioon ei mõju **TOOL DEF**-lausetele. Viimati valitud säte jääb kehtima ka pärast volukatkestust.

Lisage jutumärgid „/”

- ▶ Valige režiimis **Programmeerimine** lause, mille puhul tuleb lisada peitmise märk



- ▶ Valige funktsiooniklahv LISA

Märgi „/“ kustutamine

- ▶ Valige režiimis **Programmeerimine** lause, mille puhul tuleb lisada peitmise märk



- ▶ Valige funktsiooniklahv EEMALDA

15.8 Valikuline programmi peatamine

15.8 Valikuline programmi peatamine

Kasutamine

TNC katkestab valikuliselt programmi käigu lausete korral, millesse on programmeeritud M1. Kui kasutate programmikäigu režiimil M1, siis ei lülita TNC spindlit ja jahutusvedelikku välja.



- ▶ Programmikäigu või programmitesti mittekatkestamine M1-ga lausete korral: seadke funktsiooniklahv asendisse VÄLJAS



- ▶ Programmikäigu või programmitesti katkestamine M1-ga lausete korral: seadke funktsiooniklahv asendisse SEES

16

MOD-funktsioonid

16.1 MOD-funktsioon

16.1 MOD-funktsioon

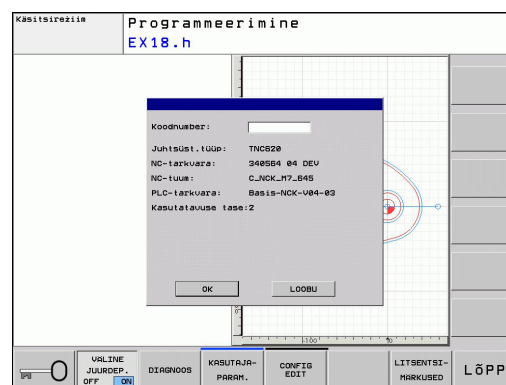
MOD-funktsioonidega saab valida täiendavaid näite ja sisestusvõimalusi. Lisaks saate sisestada koodnumbreid, et aktiveerida ligipääsu kaitstud aladele.

MOD-funktsioonide valimine

Esiletõstetud akna avamine MOD-funktsiooniga:



- MOD-funktsioonide valimine: vajutada klahvi MOD. TNC avab esiletõstetud akna, kus kuvatakse saadaolevad MOD-funktsioonid.



Seadete muutmine

MOD-funktsioonides on lisaks hiirega liikumisele võimalik liikuda ka klaviatuuriga:

- Parempoolse akna sisestusala Tab-klahviga, mis vahetab MOD-funktsioone vasakpoolses aknas
- MOD-funktsiooni valimine
- Tab-klahviga või ENT-klahviga sisestusväljaks
- Sisestage sõltuvalt funktsioonist väärtus ja kinnitage klahviga **OK** või tehke valik ja kinnitage klahviga **Rakenda**



Kui seadevõimalusi on mitu, saate klahviga GOTO esile tuua akna, milles need kõik on nähtavad. ENT-klahviga valite seade. Kui te ei soovi seadet muuta, sulete akna klahviga END.

MOD-funktsioonide sulgemine

- MOD-funktsiooni sulgemine: vajutage funktsiooniklahvi KATKESTA või klahvi END

MOD-funktsioonide ülevaade

Valitud töörežiimist sõltumata saate kasutada järgmisi funktsioone:

Koodnumbri sisestus

- Koodnumbri sisestamine

Näiduseaded

- Asendinäitude valimine
- Asendinäidu mõõtmise määramine (mm/toll)
- MDI programmeerimiskeele määramine
- Kellaaja näit
- Inforea kuvamine

Seadme seaded

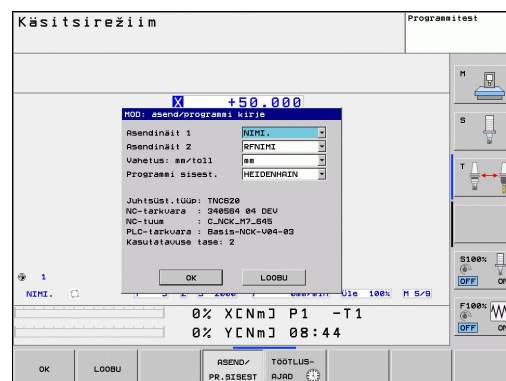
- Seadme kinemaatika valik

Diagnostikafunktsioonid

- Profibusi diagnostika
- Võrguinfo
- HeROS-info

Üldinfo

- Tarkvara versioon
- FCL info
- Litsentsiinfo
- Seadme ajad



16.2 Asendinäidu valimine

16.2 Asendinäidu valimine

Kasutamine

Käsitsirežiimi ja programmikäigu režiimide korral saate koordinaatide kuvamist mõjutada:

Paremal olev joonis näitab tööriista erinevaid asendeid

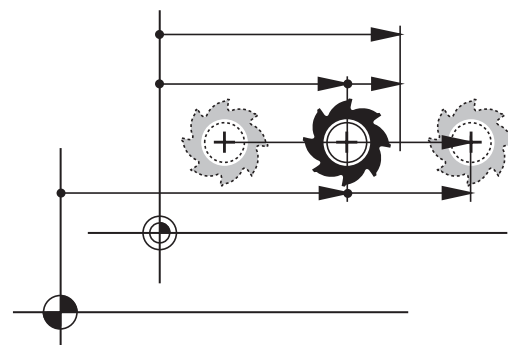
- Lähteasend
- Tööriista sihtasend
- Tooriku nullpunkt
- Seadme nullpunkt

TNC asendinäitude jaoks saate valida järgmisi koordinaate:

Funktsioon	Kuvar
Nimiasend; hetkel kehtiv, TNC poolt etteantud väärtus	ETTEANTUD
Tegelik asend; tööriista hetkeasend	TEGELIK
Referentsasend; tegelik asend seadme nullpunkti suhtes	REFTEG
Võrdlusasend; etteantud asend seadme nullpunkti alusel	REFNOM
Kontuurijärgimisviga; etteantud ja tegeliku asendi vahe	SCHPF
Järelejäänud teepikkus programmeeritud asendini; tegeliku ja sihtasendi vahe	RESTW

MOD-Funktsiooniga **Asendinäit 1** valite olekunäidul asendinäidu.

MOD-Funktsiooniga **Asendinäit 2** valite asendinäidu täiendaval olekunäidul.



16.3 Mõõtühikute süsteemi valimine

Kasutamine

Selle MOD-funktsiooniga määratakse, kas TNC esitab koordinaadid millimeetrites või tollides.

- Meetermõõdustik: nt X = 15,789 (mm) MOD-funktsiooni vahetus mm/toll = mm. Näit 3 kohaga pärast koma
- Tollimõõdustik: nt X = 0,6216 (toll) MOD-funktsiooni vahetus mm/toll = toll. Näit 4 kohaga pärast koma

Kui aktiivne on tollinäit, kuvab TNC ka ettenihke ühikutes toll/min. Tollimõõdustikuga programmis peate ettenihke sisestama korrutatuna teguriga 10.

16.4 Tööaegade kuvamine

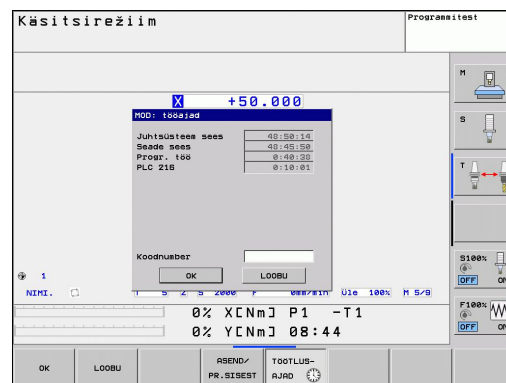
Kasutamine

Funktsiooniklahviga SEADME AEG saate kuvada mitmesugused tööajad:

Tööaeg	Tähendus
Juhtimine sisse lülitatud	Juhtsüsteemi tööaeg alates käikuandmisest
Seade sisse lülitatud	Seadme tööaeg alates käikuandmisest
Programmi käik	Juhitava režiimi tööaeg alates käikuandmisest



Seadme tootja võib võimaldada ka täiendavate aegade kuvamise. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.



16.5 Tarkvara numbrid

16.5 Tarkvara numbrid

Kasutamine

Pärast MOD-funktsiooni „Tarkvara versioon” valimist kuvatakse TNC-ekraanile järgmised tarkvara numbrid:

- **Juhtseadme tüüp:** juhtseadme nimetus (haldab HEIDENHAIN)
- **NC tarkvara:** NC-tarkvara number (haldab HEIDENHAIN)
- **NCK:** NC-tarkvara number (haldab HEIDENHAIN)
- **PLC tarkvara:** PLC-tarkvara number või nimi (haldab seadme tootja)

MOD-funktsioonis „FCL-info” kuvab TNC järgmise teabe:

- **Edasiarendusversioon (FCL=Feature Content Level):** Juhtseadmes installitud edasiarendusversioon, vaata "Arendustegevuse seis (uuendamiskutsed)", Lehekülg 11

16.6 Koodarvu sisestamine

Kasutamine

TNC vajab koodi järgmiste funktsioonide jaoks:

Funktsioon	Kood
Kasutajaparaameetrite valimine	123
Ethernet-kaardi konfigureerimine	NET123
Erifunktsioonide lubamine Q-paraameetrite programmeerimisel	555343

16.7 Väline juurdepääs

Kasutamine



Seadme tootja saab konfigurida välise juurdepääsu võimalused. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Funktsiooniklahviga VÄLINE JUURDEPÄÄS saate juurdepääsu liidese LSV-2 kaudu lubada või keelata.

Välise juurdepääsu lubamine/keelamine:

- ▶ Valige töörežiim **Programmeerimine**
- ▶ MOD-funktsiooni valimine: vajutage klahvi MOD



- ▶ Ühenduse lubamine TNC-ga: seadke funktsiooniklahv VÄLINE JUURDEPÄÄS olekusse SEES. TNC lubab juurdepääsu andmetele liidese LSV-2 kaudu.
- ▶ Ühenduse blokeerimine TNC-ga: seadke funktsiooniklahv VÄLINE JUURDEPÄÄS olekusse VÄLJAS. TNC keelab liidese LSV-2 kaudu andmetele juurdepääsu.

16.8 Andmevahetusliidese seadistamine

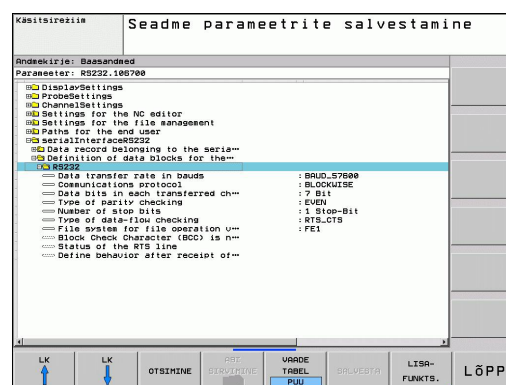
16.8 Andmevahetusliidese seadistamine

TNC 620 jadaliidese

TNC 620 kasutab andmete jadaedastuse jaoks automaatselt ülekandeprotokolli LSV2. LSV2-protokoll on kindlalt ette antud ja seda ei saa muuta ilma boodikiiruse (seadmeparameeter **baudRateLsv2**) seadistusega. Võite määrata ka mõne muu edastusliigi (liidese). Järgnevalt kirjeldatud seadistusvõimalused mõjuvad siis ainult uuenä määratud liidesele.

Kasutamine

valige andmeliideste seadistamiseks Failihaldus (PGM MGT) ja vajutage klahvi MOD. Vajutage uuesti klahvi MOD ja sisestage koodnumber 123. TNC kuvab kasutusparameetri **GfgSerialInterface**, millesse saate kanda järgmised seadistused:



RS-232-liidese seadistamine

Avage kaust RS232. TNC kuvab järgmised seadistusvõimalused:

Boodikiiruse (baudRate) seadistamine

BOODIKIIRUST (andmeedastuse kiirust) saate valida vahemikus 110 kuni 115 200 boodi.

Protokolli (protocol) seadistamine

Andmeedastusprotokoll juhib jadaedastuse andmevoogu (sarnaselt iTNC 530-ne MP5030).



Seadistud PLOKIHAVAL tähistab siin andmeedastuse vormi, mille puhul kantakse andmeid üle plokkidena. Mitte segi ajada vanemate TNC trajektorjuhtseadmete andmete plokkvastuvõtu ja samaaegse plokkäitmisega. Juhtseade ei toeta andmete plokkvastuvõttu ja samaaegset plokkäitmist!

Andmeedastusprotokoll	Valik
Standardne andmeedastus (edastamine reakaupa)	STANDARD
Pakattedastus	PLOKIKAUPE
Edastamine ilma protokollita (puhas märkide edastamine)	RAW_DATA

Andmebittide (dataBits) seadistamine

Seadistusega dataBits defineerite, kas märk kantakse üle 7 või 8 andmebitiga.

Paarsuse (parity) kontrollimine

Paarsuse bitiga tuvastatakse ülekandevad. Paarsusbiti saab moodustada kolmel erineval viisil:

- Paarsust ei moodustata (NONE): vigade tuvastamisest loobutakse
- Paaris-paarsus (EVEN): siin on tegemist veaga, kui vastuvõtja tuvastab oma hindamisel seatud bittidel paaritu arvu
- Paaritu paarsus (ODD): siin on tegemist veaga, kui vastuvõtja tuvastab oma hindamisel seatud bittidel paaris arvu

Stopp-bittide (stopBits) seadistamine

Ühe stardibiti ja ühe või kahe stopp-bitiga võimaldatakse jadaedastuse korral vastuvõtjal sünkroniseerimist iga edastatud märgiga.

16.8 Andmevahetusliidese seadistamine

Kätluse (flowControl) seadistamine

Kätlusega kontrollivad kaks seadet andmeedastust. Eristatakse tarkvara kätlust ja riistvara kätlust.

- Andmevoo kontroll puudub (NONE): kätlus pole aktiivne
- Riistvarakätlus (RTS_CTS): ülekande stopp RTS kaudu aktiivne
- Tarkvarakätlus (XON_XOFF): ülekande stopp DC3 (XOFF) kaudu aktiivne

Failisüsteem (fileSystem) failidega opereerimiseks

Valikuga **fileSystem** määratakse failisüsteem jadaliidese jaoks. See seadme parameeter pole nõutav, kui pole vaja spetsiaalset failisüsteemi.

- EXT: minimaalne failisüsteem printeri või mitte-HEIDENHAINi andmeedastustarkvara jaoks. Vastab vanemate TNC-juhtseadmete töörežiimidele EXT1 ja EXT2.
- FE1: andmevahetus arvutitarkvaraga TNCserver või välise disketiseadmega.

Andmeedastuse seadistused TNCserveri PC-tarkvaraga

Tehke Kasutaja parameetrites (**serialInterfaceRS232 / jadaportide andmelauseste defineerimine / RS232**) järgmised seadistused:

Parameeter	Valik
Andmeedastuskiirus (buudid)	Peab vastama TNCserveri seadistusele
Andmeedastusprotokoll	PLOKKAUPA
Andmebitid igas ülekantavas märgis	7 bitti
Paarsuskontrolli viis	EVEN
Stopp-bittide arv	1 stopp-bitt
Kätluse liigi määramine	RTS_CTS
Failioperatsioonide süsteem	FE1

Välise seadme töörežiimi valimine (fileSystem)



Töörežiimides FE2 ja FEX ei saa kasutada funktsioone „Kõigi programmide sisselugemine”, „Pakutud programmi sisselugemine” ja „Kausta sisselugemine”

Väline seade	Töörežiim	Sümbol
Arvuti HEIDENHAINI edastustarkvaraga TNCremoNT	LSV2	
HEIDENHAINI disketiseadmed	FE1	
Välisseadmed, nt printer, lugemisseade, perforeerimisseade, arvuti ilma TNCremoNT-ta	FEX	

16.8 Andmevahetusliidese seadistamine

Andmevahetustarkvara

Failide ülekandmiseks TNC-lt TNC-le peaksite kasutama HEIDENHAINi andmeedastuse tarkvara TNCremo. TNCremo võimaldab teil jadaliidese või Etherneti liidese kaudu juhtida kõiki HEIDENHAINi juhtseadmeid.



TNCremo värske versiooni võite tasuta alla laadida HEIDENHAINi failibaasist (www.heidenhain.de, <Services und Dokumentation>, <Software>, <PC-Software>, <TNCremoNT>).

TNCremo jaoks vajalikud süsteemi tingimused:

- arvuti protsessoriga 486 või uuem
- opsüsteem Windows 95, Windows 98, Windows NT 4.0, Windows 2000, Windows XP, Windows Vista
- 16 MB töömälu
- 5 MB vaba mälu kõvakettal
- vaba jadaliides või ühendus TCP/IP-võrku

Installimine Windowsis

- ▶ Käivitage failihalduriga (Explorer) installiprogramm SETUP.EXE
- ▶ Järgige installiprogrammi juhiseid

TNCremoNT käivitamine Windowsis

- ▶ Klõpsake <Start>, <Programmid>, <HEIDENHAINi rakendused>, <TNCremo>

Kui kasutate TNCremo't esimest korda, proovib TNCremo TNC-ga automaatselt ühendust saada.

Andmeedastus TNC ja TNCremoNT vahel



Enne programmi ülekandmist TNC-st arvutisse veenduge kindlasti, et olete hetkel ülekantava programmi TNC-s ka salvestanud. TNC salvestab muudatused automaatselt, kui vahetate TNC töörežiimi või valite klahviga PGM MGT failihalduse.

Kontrollige, kas TNC on ühendatud teie arvuti õige jadaliidese või võrguga.

Pärast TNCremoNT käivitamist näete põhiakna 1 ülaosas kõiki aktiivses kaustas salvestatud faile. Käskudega <Fail>, <Vaheta kausta> saate oma arvutis valida suvalise draivi või kausta.

Kui soovite juhtida andmeedastust arvutist, siis looge ühendus arvutiga järgmiselt:

- Valida <Fail>, <Ühenduse loomine>. TNCremoNT võtab nüüd vastu TNC faili- ja kaustastruktuuri ning kuvab selle põhiakna 2 alaosas
- Faili edastamiseks TNC-st arvutisse valige hiireklõpsuga TNC aknas fail ja lohistage see arvuti aknasse 1
- Faili edastamiseks arvutist TNC-sse valige hiireklõpsuga arvuti aknas fail ja lohistage see TNC aknasse 2

Kui soovite juhtida andmeedastust TNC-st, siis looge ühendus arvutiga järgmiselt:

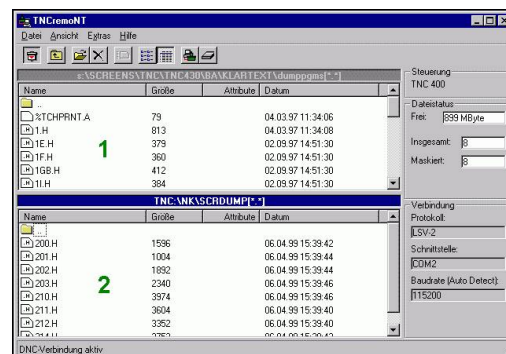
- Valida <Välisseadmed>, <TNCserver>. TNCremoNT käivitub siis serverirežiimis ning saab TNC-st andmeid vastu võtta või neid TNC-le saata
- Valige TNC-s klahviga PGM MGT, vaata "Andmevahetus välise andmekandjaga", Lehekülg 114 failihaldusfunktsioonid ja edastage soovitud failid.

TNCremoNT lõpetamine

Valida menüüpunkt <Fail>, <Lõpeta>.



Tutvuge ka TNCremoNT-i kontekstisidusa abitekstiga, milles on kõiki funktsioone kirjeldatud. Abi kutsumine toimub klahviga F1.



16.9 Etherneti-liides

16.9 Etherneti-liides

Sissejuhatus

TNC on standardina varustatud Etherneti-kaardiga, et juhtsüsteemi kliendina teie võrku ühendada. TNC edastab andmeid Etherneti-kaardi kaudu

- **smb**-protokolliga (server message block) Windowsi opsüsteemide korral või
- **TCP/IP**-protokollidega (Transmission Control Protocol / Internet Protocol) ja NFS (Network File System) abil

Ühendusvõimalused

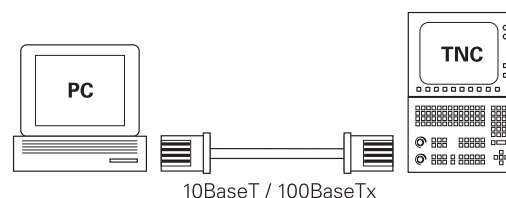
TNC Etherneti-kaardi saab RJ45-ühenduse kaudu (X26, 100BaseTX või 10BaseT) ühendada teie võrku või otse arvutiga. Ühendus on galvaaniliselt juhtelektroonikast lahutatud.

100BaseTX või 10BaseT-ühenduse korral kasutage TNC võrku ühendamiseks keerdpaarikaablit.



Maksimaalne kaabli pikkus TNC ja sõlmpunkti vahel sõltub kaabli kvaliteedist, varjestusest ja võrgu tüübist (100BaseTX või 10BaseT).

Võite ühendada TNC ka ilma suurema vaevata vahetult arvutiga, millel on Ethernet-kaart. Ühendage TNC (pistmik X26) ja arvuti Etherneti ristkaabliga (tootetähis: ristühenduskaabel või STP-ristkaabel)

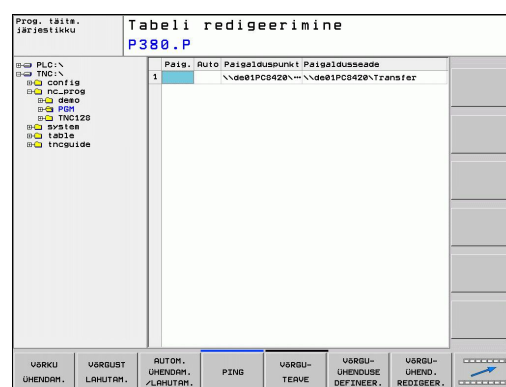


Juhtseadme ühendamine võrku

Võrgukonfiguratsiooni funktsioonide ülevaade

- Valige failihalduris (PGM MGT) funktsiooniklahv **Võrk**

Funktsioon	Funktsiooni-klahv
Looge ühendus valitud võrgudraiviga. Pärast ühendamist kuvatakse suvandis Mount kinnitav linnuke.	VÕRKU ÜHENDAM.
Lahutab ühenduse võrgudraiviga.	VÕRGUST LAHUTAM.
Aktiveerib või deaktiveerib Automount-funktsiooni (= võrgudraivi automaatne ühendamine juhtseadme käivitamisel). Funktsiooni olek kuvatakse linnukesega suvandis Auto võrgudraivide tabelis.	AUTOM. ÜHENDAM.
Kontrollige ping-funktsiooni abil, kas ühendus teatud võrguosalisega töötab. Aadress sisestatakse nelja kümnendarvuna, mida lahutavad punktid (Dotted-Dezimal-Notation).	PING
TNC tõstab esile ülevaateakna aktiivsete võrguühenduste andmetega.	VÕRGU- TERVE
Konfigureerib juurdepääsu võrgudraividele. (Valida saab pärast MOD-koodi NET123 sisestamist.)	VÕRGU- ÜHENDUSE DEFINEER.



Funktsioon	Funktsiooni- klahv
Avab dialoogiakna olemasoleva võrguühenduse andmete muutmiseks. (Valida saab pärast MOD-koodi NET123 sisestamist.)	
Konfigureerib juhtseadme võrguaadressi. (Valida saab pärast MOD-koodi NET123 sisestamist.)	
Kustutab olemasoleva võrguühenduse. (Valida saab pärast MOD-koodi NET123 sisestamist.)	

16.9 Etherneti-liides

Juhtseadme võrguaadressi konfigureerimine

- ▶ Ühendage TNC (ühendus X26) võrgu või arvutiga
- ▶ Valige failihalduris (PGM MGT) funktsiooniklahv **Võrk**
- ▶ Vajutage MOD-klahvi. Sisestage kood **NET123**.
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi **VÕRGU KONFIGUREERIMINE**, et sisestada üldised võrguseaded (vt joonist paremal keskel)
- ▶ Avaneb võrgu konfigureerimise dialoogiaken.

Seade	Täheendus
HOSTNAME	Selle nimega juhtseade esineb võrgus. Kui kasutate hostinime-serverit, peate siia sisestama nn Fully Qualified Hostname. Kui nime ei sisestata, kasutab juhtseade nn null-autentimist.
DHCP	DHCP = D ynamic H ost C onfiguration P rotocol. Valige rippmenüüs JAH , siis hangib juhtseade oma võrguaadressi (IP-aadressi), alamvõrgu maski, vaikelüüsi ja vajadusel ka leviaadressi automaatselt võrgus olevast DHCP-serverist. DHCP-server identifitseerib juhtseadme hostinime järgi. Teie firma võrk peab olema selle funktsiooni jaoks ettevalmistatud. Pöörduge võrgu administraatori poole.
IP-AADDRESS	Juhtseadme võrguaadress: igasse neljast kõrvuti asetsevast sisestusväljast saab sisestada IP-aadressi kolm kohta. Klahviga ENT siirdute järgmisele väljale. Juhtseadme võrguaadressi saate võrguspetsialistilt.
SUBNET-MASK (alamvõrgumask)	Võrgu-ID ja hosti-ID eristamiseks võrgus: juhtseadme alamvõrgumaski saate võrguspetsialistilt.
BROADCAST (levi)	Juhtseadme leviaadressi on vaja vaid siis, kui see erineb standardseadest. Standardseade moodustatakse võrgu ID-st ja hosti ID-st, milles kõik bitid seatakse 1-ks, näiteks 160.1.255.255
ROUTER	Vaikeruuteri võrguaadress: vajalik vaid siis, kui võrk koosneb mitmest alamvõrgust, mis on ühendatud ruuteri kaudu.



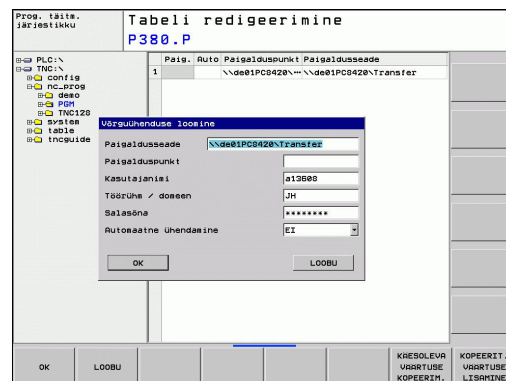
Sisestatud võrgukonfiguratsioon hakkab kehtima pärast juhtseadme taaskäivitamist. Pärast võrgu konfigureerimise lõpetamist ja kinnitamist nupuga või funktsiooniklahviga OK teeb juhtseade taaskäivituse.

Võrgu-juurdepääsu konfigureerimine teistele seadmetele (mount)



Laske TNC konfigureerida võrguspetsialistil.
Parameetreid **username**, **workgroup** ja **password** ei
pea sisestama kõigis Windowsi opsüsteemides.

- ▶ Ühendage TNC (ühendus X26) võrgu või arvutiga
- ▶ Valige failihalduris (PGM MGT) funktsiooniklahv **Võrk**
- ▶ Vajutage MOD-klahvi. Sisestage kood **NET123**.
- ▶ Vajutage funktsiooniklahvi **VÕRGUÜHEND. DEFINEER.**
- ▶ Avaneb võrgu konfigureerimise dialoogiaken.



Seade	Täheendus
Paigaldusseade	■ Ühendamine NFS kaudu: ühendatava kausta nimi. See koosneb seadme võrguaadressist, koolonist, kaldkriipsust ja kausta nimest. Võrguaadress sisestatakse nelja kümnendarvuna, mida lahutavad punktid (Dotted-Dezimal-Notation), nt 160.1.180.4:/PC. Tee sisestamisel jälgige suur- ja väiketähti ■ Üksikute Windows-arvutite ühendamine SMB kaudu: sisestage võrgu nimi ja arvuti pääsunimi, nt \\PC1791NT\\PC
Paigalduspunkt	Seadme nimi: siin sisestatud seadme nimi kuvatakse juhtseadme programmihalduris ühendatud võrgu jaoks, nt WORLD: (nimi peab lõppema kooloniga!)
Failisüsteem	Failisüsteemi tüüp: ■ NFS: Network File System (võrgu failisüsteem) ■ SMB: Windowsi võrk
NFS-suvand	rsize=: paketi suurus andmete vastuvõtuks (baitides) wszise=: paketi suurus andmete saatmiseks (baitides) time0=: Aeg kümnendiksekundites, mille järel juhtseade kordab serveri poolt vastamata kaugprotseduurikutset (Remote Procedure Call). soft: JAH korral korratatakse kaugprotseduurikutset, kuni NFS-server vastab. Kui on sisestatud EI, siis kutset ei korrata.

16.9 Etherneti-liides

Seade	Tähendus
SMB-suvand	Failisüsteemi tüübi SMB suvandid: suvandeid sisestatakse ilma tühikuteta, eraldusmärgiks on vaid koma. Jälgige suur- ja väiketähti. Suvandid: ip: selle Windows-arvuti IP-aadress, millega soovitakse ühendada juhtseade username=: kasutajanimi, millega juhtseade registreerub workgroup: töörühm, mille all juhtseade registreerub password: parool, millega juhtseade registreerub (kuni 80 märki) muud SMB-suvandid: muude parameetrite sisestamise võimalus Windowsi võrgus
Automaatne ühendamine	Automount (JAH või EI): määrake, kas juhtseadme käivitamisel võrk ühendatakse automaatselt. Automaatse ühendusega seadmeid saab igal ajal ühendada programmihalduri abil.



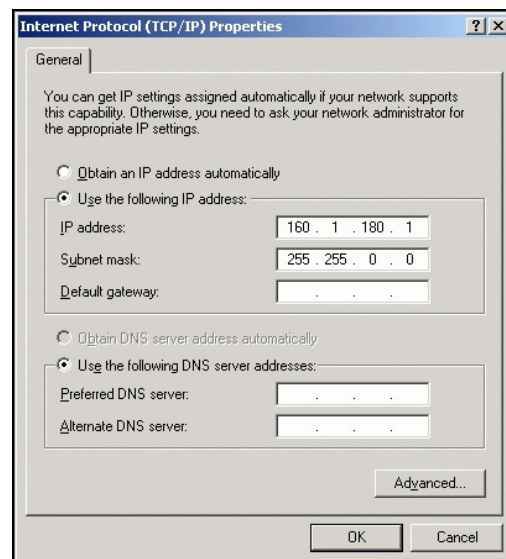
TNC 620 korral ei ole protokollil abil sisestamine
vajalik, kasutatakse edastusprotokollil vastavalt RFC
894-le.

Arvuti seaded Windows 2000 korral

**Eeldus:**

Arvutil peab olema installitud ja töökorras võrgukaart. Kui arvuti, millega soovite TNC ühendada, on juba ettevõtte sisevõrgus, tuleb selle võrguaadress säilitada ning see TNC-ga sobitada.

- ▶ Valida käskude <Alusta>, <Seaded>, <Võrgu- ja andmesideühendused> abil võrguseaded
- ▶ Klõpsata parema hiireklahviga ikooni <LAN ühendus> ja seejärel rippmenüüs käsku <Omadused>
- ▶ Topeltklõpsake üksust <Internet Protocol (TCP/IP)>, et muuta IP-sätteid (vt joonist paremal ülal)
- ▶ Kui see ei ole veel aktiivne, valida suvand <Use the following IP address>
- ▶ Sisestada väljale <IP address> sama IP-aadress, mille määrasite iTNC arvutispetsiifilistes võrgusätetes, nt 160.1.180.1
- ▶ Väljale <Subnet mask> sisestada 255.255.0.0
- ▶ Kinnitada seaded nupuga <OK>
- ▶ Salvestada võrgu konfiguratsioon nupuga <OK>, vajadusel Windows taaskäivitada



16.10 Raadio-seaderatta HR 550 FS konfigureerimine

16.10 Raadio-seaderatta HR 550 FS konfigureerimine

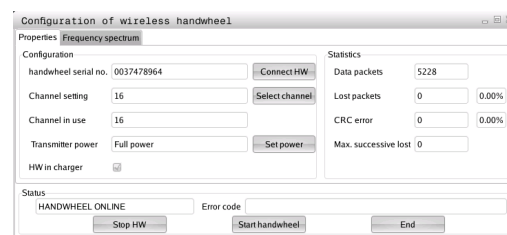
Kasutamine

Raadioseaderatta HR 550 FS saate konfigureerida funktsiooniklahviga RAADIOSEADERATTA HÄÄLESTAMINE. Saate kasutada järgmisi funktsioone:

- Seaderatta omistamine kindlale seaderatta hoidikule
- Raadiokanali seadistamine
- Sagedusspektri analüüs parima võimaliku raadiokanali määramiseks
- Saatevõimsuse seadistamine
- Ülekandekvaliteedi statistiline info

Kindla hoidiku omistamine seaderattale

- ▶ Tagage seaderatta ühendamine juhtsüsteemi riistvaraga
- ▶ Asetage seaderatta hoidikule omistatav raadioseaderatas hoidikusse
- ▶ MOD-funktsiooni valimine: vajutage klahvi MOD
- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba edasi
 - ▶ Valige raadioseaderatta konfiguratsioonimenüü: vajutage funktsiooniklahvi RAADIOSEADERATTA HÄÄLESTAMINE
 - ▶ Vajutage nuppu **HR sidumine**: TNC salvestab sisepandud raadioseaderatta seerianumbri ja kuvab selle konfiguratsiooniaknasse vasakule nupu **HR sidumine** kõrvale
 - ▶ Konfiguratsiooni salvestamiseks ja konfiguratsioonimenüüst lahkumiseks: vajutage nuppu **LÕPP**

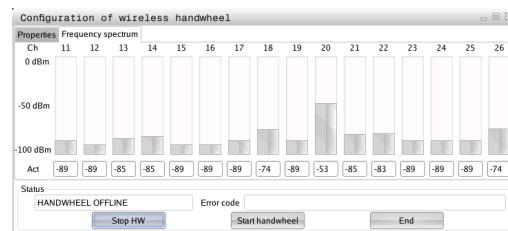
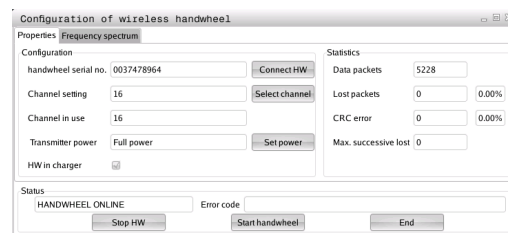


Raadio-seaderatta HR 550 FS konfigureerimine 16.10

Raadiokanali seadistamine

Raadioseaderatta automaatse käivitamise korral üritab TNC valida parima raadiosignaali raadiokanali. Kui soovite raadiokanali ise seadistada, toimige nii:

- ▶ MOD-funktsiooni valimine: vajutage klahvi MOD
- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba edasi
 - ▶ Valige raadioseaderatta konfiguratsioonimenüü: vajutage funktsiooniklahvi RAADIOSEADERATTA HÄÄLESTAMINE
 - ▶ Valige hiireklõpsuga sakk **Sagedusspekter**
 - ▶ Vajutage nupule **HR peatamine**: TNC peatab ühenduse raadioseaderattaga ning leiab kõigi 16 kasutatava kanali sagedusspektri
 - ▶ Märkige üles kõige vähesema raadiosidega raadiokanali number (väikseim post)
 - ▶ Aktiveerige raadio-seaderatas uuesti nupuga **Seaderatta käivitamine**
 - ▶ Valige hiireklõpsuga sakk **Omadused**
 - ▶ Vajutage nuppu **Kanali valimine**: TNC kuvab kõik saadaolevad kanalinumbrid. Valige hiirega kanal number, mille kohta tuvastas TNC kõige vähem raadiosidet
 - ▶ Konfiguratsiooni salvestamiseks ja konfiguratsioonimenüüst lahkumiseks: vajutage nuppu **LÕPP**

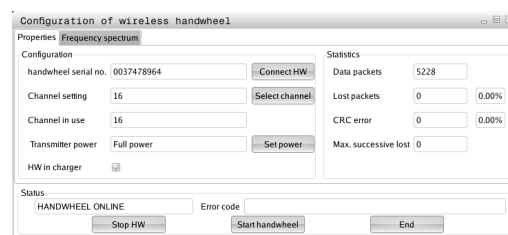


Saatevõimsuse seadistamine



Arvestage, et saatevõimsuse vähendamisel väheneb raadio-seaderatta tegevuskaugus.

- ▶ MOD-funktsiooni valimine: vajutage klahvi MOD
- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba edasi
 - ▶ Valige raadioseaderatta konfiguratsioonimenüü: vajutage funktsiooniklahvi RAADIOSEADERATTA HÄÄLESTAMINE
 - ▶ Vajutage nuppu **Sea võimsus**: TNC kuvab kolm võimalikku võimsusseadet. Valige hiirega soovitud seadistus
 - ▶ Konfiguratsiooni salvestamiseks ja konfiguratsioonimenüüst lahkumiseks: vajutage nuppu **LÕPP**



16.10 Raadio-seaderatta HR 550 FS konfigurimine

Statistika

Statistika all kuvab TNC ülekandekvaliteedi info.

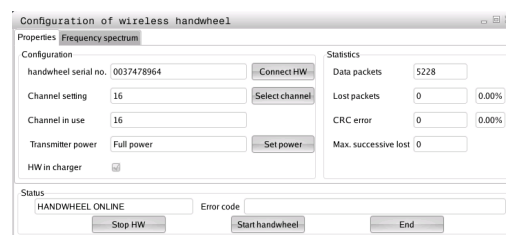
Piiratud vastuvõtukvaliteedi puhul, mis ei saa enam tagada telgede laitmatut ja ohutut peatamist, reageerib raadioseaderatas avariiväljalülitusega.

Piiratud vastuvõtukvaliteedile vihjab kuvatav väärtus **Max. järg kadunud**. Kui TNC kuvab siin raadioseaderatta normaalse töö korral soovitud kasutusraadiuse sees korduvalt 2-st suuremaid väärtusi, siis suureneb ühenduse katkemise oht. Siin võib olla abiks saatevõimsuse suurendamine, aga ka kanalivahetus väiksema sagedusega kanalile.

Taolistel juhtudel püüdke parandada ülekandekvaliteeti teise kanali valimisega (vaata "Raadiokanali seadistamine", Lehekülg 509) või saatevõimsuse suurendamisega (vaata "Saatevõimsuse seadistamine", Lehekülg 509).

Statistikaandmeid võite lasta kuvada nii:

- ▶ MOD-funktsiooni valimine: vajutage klahvi MOD
- ▶ Lülitage funktsiooniklahvide riba edasi
 - ▶ Raadioseaderatta konfiguratsioonimenüü valimine: vajutage nuppu RAADIOSEADERATTA HÄÄLESTAMINE: TNC kuvab statistikaandmetega konfiguratsioonimenüü



17

**Tabelid ja
ülevaated**

17.1 Seadmespetsiifilised kasutajaparametrid

17.1 Seadmespetsiifilised kasutajaparametrid

Kasutamine

Parameetri väärtuste sisestamine toimub nn **Konfiguratsiooniredaktoriga**.



Seadmespetsiifiliste funktsioonide seadistamise võimaldamiseks võib teie seadmetootja määrata, millised seadmeparametrid on kasutajaparametritena saadaval. Lisaks sellele võib teie seadmetootja siduda TNC-sse ka täiendavaid seadmeparametreid, mida alljärgnevalt ei käsitleta. Järgige oma seadme kasutusjuhendit.

Konfiguratsiooniredaktoris on seadmeparametrid puustruktuuris parameetriobjektideks seatud. Igal parameetriobjektil on nimi (nt **CfgDisplayLanguage**), mis viitab selle all oleva parameetri funktsioonile. Parameetri objekti, mida kutsutakse ka entiteediks, tähistab puustruktuuri kaustasümbolis „E”. Mõningatel seadmeparametritel on üheseks tuvastamiseks koodnimi, mis paigutab parameetri teatud rühma (nt X tähistab X-telge). Vastav rühmakaust kannab koodnime ja seda tähistab kaustasümbolis „K”.



Kui asute kasutaja parameetrite konfiguratsiooniredaktoris, saate olemasolevate parameetrite kujutist muuta. Standardseade korral kuvatakse parameetrid lühikeste selgitavate tekstidega. Parameetrite tegelike süsteeminimede kuvamiseks vajutage ekraanijaotuse klahvi ja seejärel funktsiooniklahvi KUIVA SÜSTEEMINIMI. Tagasi standardvaatesse saamiseks toimige samamoodi.

Veel mitte aktiivsed parameetrid ja objektid kujutatakse halli ikooniga. Funktsiooniklahviga LISAFUNKT. ja LISA saab need aktiveerida.

TNC peab jätkuvat muudatuste loendit, kuhu salvestatakse kuni 20 konfiguratsiooniandmete muudatust. Muudatuste tühistamiseks valige soovitud rida ja vajutage funktsiooniklahvi LISAFUNKT. ja TÜHISTA MUUDATUSED.

Konfiguratsiooniredaktori avamine ja parameetrite muutmine

- ▶ Valige töörežiim **Programmeerimine**
- ▶ Vajutage klahvi **MOD**
- ▶ Sisestage koodarv **123**
- ▶ Parameetrite muutmine
- ▶ Konfiguratsiooniredaktorist väljumiseks vajutage funktsiooniklahvi **END**
- ▶ Rakendage muudatused funktsiooniklahviga **SALVESTA**.

Parameetripuu iga rea algusse kuvab TNC ikooni, mis annab selle rea kohta lähemat teavet. Ikoonide tähendus on järgmine:

-  haru on olemas, aga suletud
-  haru on avatud
-  tühi objekt, avada ei saa
-  alglähtestatud seadme parameeter
-  alglähtestamata (valikuline) seadme parameeter
-  loetav, aga mitte redigeeritav
-  loetamatu ja redigeerimatu

Kaustaikooni järgi saab tuvastada konfiguratsiooniobjekti tüübi:

-  Võti (Key – rühmanimi)
-  Loend
-  Entiteet või parameetriobjekt

Abiteksti kuvamine

Klahviga **HELP** saab iga parameetriobjekti või atribuudi juurde kuvada abiteksti.

Kui abitekst ei mahu ühele lehele (üles paremale kuvatakse siis nt 1/2), saab funktsiooniklahviga **LEHITSE ABI** minna teisele lehele.

Klahvi **HELP** uus vajutamine lülitab abiteksti välja.

Lisaks abitekstile kuvatakse rohkem teavet, nt mõõtühik, alglähtestuse väärtus, valik jms. Kui valitud seadme parameeter vastab mingile TNC parameetrile, siis kuvatakse ka vastav seadme parameetri number.

17.1 Seadmespetsiifilised kasutajaparametrid

Parameetriloend

Parameetrite seaded

DisplaySettings

Ekraanipildi seaded

Kuvatavate telgede järjekord

[0] kuni [5]

sõltub saadaolevatest telgedest

Asendinäidu laad asendiaknas

SOLL**IST****REFIST****REFSOLL****SCHPF****RESTW**

Asendinäidu laad olekunäidikul

SOLL**IST****REFIST****REFSOLL****SCHPF****RESTW**

Asendinäidu kümnendarvu eraldusmärgi defineerimine

.

Ettenihke näit käsitsirežiimis

at axis key: ettenihe kuvatakse siis, kui telje suunaklahv on vajutatud**always minimum: ettenihe kuvatakse alati**

Spindli asendinäit asendinäidikul

during closed loop: spindli asend kuvatakse siis, kui spindli asendit reguleeritakse**during closed loop and M5: spindli asend kuvatakse siis, kui spindli asendit reguleeritakse ja M5 korral**

Eelseadetabeli funktsiooniklahvi kuvamine või peitmine

True: eelseadetabeli funktsiooniklahvi ei kuvata**False: eelseadetabeli funktsiooniklahvi kuvatakse**

Parameetrite seaded

DisplaySettings

Üksikute telgede näidusamm

Kõigi saadaolevate telgede loend

Asendinäidu samm mm-tes või kraadides

0,1

0,05

0,01

0,005

0,001

0,0005

0,0001

0,00005 (tarkvarasuvand Display step)

0,00001 (tarkvarasuvand Display step)

Asendinäidu samm tollides

0,005

0,001

0,0005

0,0001

0,00005 (tarkvarasuvand Display step)

0,00001 (tarkvarasuvand Display step)

DisplaySettings

Näidul kehtiva mõõtühiku definitsioon

metric: meetriline süsteem**inch: tollisüsteem**

DisplaySettings

NC-programmide ja tsüklinäitude formaat

Programmi sisestamine HEIDENHAINi lihttekstina või DIN/ISO-vormingus

HEIDENHAIN: programmi sisestamine BA MDI-s lihtteksti-dialoogina**ISO: programmi sisestamine BA MDI-s DIN/ISO-vormingus**

Tsükli kujutamine

TNC_STD: tsükli kuvamine koos kommentaaritekstidega**TNC_PARAM: tsükli kuvamine ilma kommentaaritekstideta**

17.1 Seadmespetsiifilised kasutajaparametrid

Parameetrite seaded

DisplaySettings

Käitumine juhtseadme käivitamisel

True: teade voolukatkestusest kuvatakse**False: teade voolukatkestusest ei kuvata**

DisplaySettings

NC und PLC dialoogikeelte seaded

NC dialoogikeel

ENGLISH (inglise)**GERMAN (saksa)****CZECH (tšehhi)****FRENCH (prantsuse)****ITALIAN (itaalia)****SPANISH (hispaania)****PORTUGUESE (portugali)****SWEDISH (rootsi)****DANISH (taani)****FINNISH (soome)****DUTCH(hollandi)****POLISH (poola)****HUNGARIAN (ungari)****RUSSIAN (vene)****CHINESE (hiina)****CHINESE_TRAD (hiina trad.)****SLOVENIAN (sloveeni)****ESTONIAN (eesti)****KOREAN (korea)****LATVIAN (läti)****NORWEGIAN (norra)****ROMANIAN (rumeenia)****SLOVAK (slovaki)****TURKISH (türgi)****LITHUANIAN (leedu)**

PLC dialoogikeel

vt NC dialoogikeel

PLC veateadete keel

vt NC dialoogikeel

Abitekstide keel

vt NC dialoogikeel

Parameetrite seaded

DisplaySettings

Käitumine juhtseadme käivitamisel

Teate "Voolukatkestus" kviteerimine

TRUE: juhtseadme käivitamine jätkub alles pärast teate kviteerimist

FALSE: teadet "Voolukatkestus" ei ilmu

Tsüklite kujutamine

TNC_STD: tsüklite kuvamine koos kommentariteksidega

TNC_PARAM: tsüklite kuvamine ilma kommentariteksideta

DisplaySettings

Programmigraafika seaded

Graafika kuvamise laad

High (arvutuslikult mahukas): lineaar- ja ümartelgede asendit arvestatakse programmigraafikas (3D)

Low: ainult lineaartelgede asendit arvestatakse programmigraafikas (2,5D)

Disabled: programmigraafika on deaktiveeritud

ProbeSettings

Mõõtmiskäigu konfiguratsioon

Käsitsirežiim: põhipööramise arvestamine

TRUE: mõõtmisel arvestatakse aktiivset põhipööramist

FALSE: mõõtmisel liigutakse alati paralleelselt telgedega

Automaatrežiim: mitmekordne mõõtmine mõõtmisfunktsioonides

1 kuni 3: mõõtmiskäikude arv mõõtmistoimingus

Automaatrežiim: mitmekordse mõõtmise usaldusvahemik

0,002 kuni 0,999 [mm]: vahemik, milles peab asuma mõõteväärtus mitmekordsel mõõtmisel

Ümara mõõtenõela konfiguratsioon

Mõõtenõela keskpunkti koordinaadid

[0]: mõõtenõela keskpunkti X-koordinaat seadme nullpunkti suhtes

[1]: mõõtenõela keskpunkti Y-koordinaat seadme nullpunkti suhtes

[2]: mõõtenõela keskpunkti Z-koordinaat seadme nullpunkti suhtes

Ohutu kaugus mõõtenõela kohal eelpositsioneerimiseks

0,001 kuni 99 999,9999 [mm]: ohutu kaugus tööriista telje suunas

Ohutu ala mõõtenõela ümber eelpositsioneerimiseks

0,001 kuni 99 999,9999 [mm]: ohutu kaugus tööriista teljega risti oleval tasandil

17.1 Seadmespetsiifilised kasutajaparametrid

Parameetrite seaded

CfgToolMeasurement

M-funktsioon spindli orienteerimiseks

-1: spindli orienteerimine vahetult NC abil

0: Funktsioon mitteaktiivne

1 kuni 999: M-funktsiooni number spindli orienteerimiseks

Mõõtmis-suund tööriista raadiuse mõõtmiseks

X_positiivne, Y_positiivne, X_negatiivne, Y_negatiivne (sõltub tööriista teljest)

Tööriista alumise serva ja mõõtenõela ülemise serva vahekaugus

0,001 kuni 99,9999 [mm]: mõõtenõela nihe tööriista suhtes

Kiirkaik mõõtmistsükklis

10 kuni 300 000 [mm/min]: kiirkaik mõõtmistsükklis

Mõõtmisetteenihe tööriista mõõtmisel

1 kuni 3 000 [mm/min]: mõõtmisetteenihe tööriista mõõtmisel

Mõõtmisetteenihe arvutamine

ConstantTolerance: mõõtmisetteenihe arvutamine konstantse tolerantsiga

VariableTolerance: mõõtmisetteenihe arvutamine muutuva tolerantsiga

ConstantFeed: konstantne mõõtmisetteenihe

Tööriista tera maks. lub. pöörlemiskiirus

1 kuni 129 [m/min]: lubatud pöörlemiskiirus freesi ümbermõõdul

Maksimaalne lubatud pöörlemiskiirus tööriista mõõtmisel

0 kuni 1 000 [1/min]: maksimaalne lubatud pöörlemiskiirus

Maksimaalne lubatud mõõteviga tööriista mõõtmisel

0,001 kuni 0,999 [mm]: esimene maksimaalne lubatud mõõteviga

Maksimaalne lubatud mõõteviga tööriista mõõtmisel

0,001 kuni 0,999 [mm]: teine maksimaalne lubatud mõõteviga

Mõõtmisprotseduur

MultiDirections: mõõtmine mitmest suunast

SingleDirection: mõõtmine ühest suunast

Parameetrite seaded

ChannelSettings

CH_NC

Aktiivne kinemaatika

Aktiveeritav kinemaatika

Seadme kinemaatikate loend

Geomeetria tolerantsid

Ringi raadiuse lubatud hälve

0,0001 kuni 0,016 [mm]: Ringi raadiuse lubatud hälve kaare lõpp-punktis võrrelduna kaare alguspunktiga

Töötlustsükli konfiguratsioon

Ülekattumistegur tasku freesimisel

0,001 kuni 1,414: ülekattumistegur tsükli 4 TASKU FREESIMINE ja tsükli 5 ÜMARTASKU jaoks

Veateate „Spindel ?“ kuvamine, kui M3/M4 pole aktiivne

on: veateate väljastamine**off: veateate mitteväljastamine**

Veateate „Sügavus sisestatud negatiivsena“ kuvamine

on: veateate väljastamine**off: veateate mitteväljastamine**

Lähenemine soone seinale silinderpinnal

LineNormal: lähenemine sirglõigul**CircleTangential: lähenemine ringkaarel**

M-funktsioon spindli orienteerimiseks

-1: spindli orienteerimine vahetult NC abil**0: Funktsioon mitteaktiivne****1 kuni 999: M-funktsioon number spindli orienteerimiseks**

Töötava NC-programmi kindlakstegemine

Töötusaja lähtestamine programmi käivitamisel

True: töötusaeg lähtestatakse**False: töötusaega ei lähtestata**

17.1 Seadmespetsiifilised kasutajaparametrid

Parameetrite seaded

Geomeetriafilter lineaarsete elementide väljafiltreerimiseks

Stretch-filtri tüüp

- **Off:** ükski filter pole aktiivne
- **ShortCut:** üksikute punktide jätmise hulknurgal
- **Average:** geomeetriafilter silub nurki

Filtreeritud ja filtreerimata kontuuri maksimaalne vahekaugus

0 kuni 10 [mm]: väljafiltreeritud punktid on selles tolerantsivahemikus tulemuseks saadud lõigu suhtes

Filtreerimisega saadud lõigu masimaalne pikkus

0 kuni 1000 [mm]: kaugus, millel geomeetriafilter mõjub

NC-redaktori seaded

Backup-Dateien erzeugen

TRUE: pärast NC-programmide redigeerimist luuakse varufail

FALSE: pärast NC-programmide redigeerimist luuakse varufaili ei looda

Kursori käitumine pärast ridade kustutamist

TRUE: kursor on pärast kustutamist eelmisel real (iTNC käitumine)

FALSE: kursor on pärast kustutamist järgmisel real

Kursori käitumine esimesel või viimasel real

TRUE: PGM-alguses/lõpus kursoriga liikumine lubatud

FALSE: PGM-alguses/lõpus kursoriga liikumine keelatud

Ridade murdmine mitmerealistes lausetes

ALL: read kujutatakse alati tervikuna

ACT: ainult aktiivse lause read kujutatakse tervikuna

NO: read kujutatakse tervikuna vaid siis, kui lauset redigeeritakse

Abi aktiveerimine

TRUE: abipilte kuvatakse alati sisestamise ajal

FALSE: abipilte kuvatakse siis, kui funktsiooniklahv TSÜKLIABI on asendis SEES.

Funktsiooniklahv TSÜKLIABI VÄLJAS/SEES kuvatakse programmeerimisrežiimis, pärast klahvi Ekraanijaotus vajutamist

Funktsiooniklahvide riba käitumine pärast tsükli sisestamist

TRUE: tsükli funktsiooniklahvide riba jääb pärast tsükli defineerimist

FALSE: tsükli funktsiooniklahvide riba peidetakse pärast tsükli defineerimist

Kinnituse küsimine ploki kustutamisel

TRUE: NC-lause kustutamisel küsitakse kinnitust

FALSE: NC-lause kustutamisel ei küsita kinnitust

Parameetrite seaded

Rea number, milleni kontrollitakse NC-programmi

100 kuni 9999: programmi pikkus, milles kontrollitakse geomeetriat

DIN/ISO-programmeerimine: lausenumbrid sammhaaval

0 kuni 250: sammu ulatus, millega DIN/ISO-lauseid programmiskoostatakse

Rea number, milleni otsitakse ühesuguseid süntaksielemente

500 kuni 9999: kursoriga märgitud elemente otsitakse nooleklahvidega üles ja alla

Tee andmed lõppkasutaja jaoks

Draivide ja/või kataloogide loend

Siia kantud draivid ja kataloogid kuvab TNC failihalduris

FN 16 väljastustee töötlemiseks

Tee FN 16 väljastamiseks, kui programmis pole teed defineeritud

FN 16 väljastustee BA programmeerimiseks ja programmitestiks

Tee FN 16 väljastamiseks, kui programmis pole teed defineeritud

Failihalduri seaded

Sõltuvate failide kuvamine

MANUAL: sõltuvad failid kuvatakse

AUTOMATIC: sõltuvaid faile ei kuvata

Maailmaaeg (Greenwichi aeg)

Ajavahe maailmaajaga [t]

-12 kuni 13: ajavahe Greenwichi ajaga tundides

jadaliides: vaata "Andmevahetusliidese seadistamine", Lehekülg 496

17.2 Kontaktide kinnistamine ja ühenduskaabel andmevahetusliideses

17.2 Kontaktide kinnistamine ja ühenduskaabel andmevahetusliideses

Liides V.24/RS-232-C HEIDENHAIN-seadmed



Liides vastab standardile EN 50 178 Võrgutoite ohutu katkestamine.

25-kontaktilise adapteriploki kasutamisel:

TNC		VB 365725-xx		Adapteriplokk 310085-01		VB 274545-xx			
Kontakt	Jaotus	Pesa	Värvus	Pesa	Kontakt	Pesa	Kontakt	Värvus	Pesa
1	vaba	1		1	1	1	1	valge/ pruun	1
2	RXD	2	kollane	3	3	3	3	kollane	2
3	TXD	3	roheline	2	2	2	2	roheline	3
4	DTR	4	pruun	20	20	20	20	pruun	8
5	Signaal GND	5	punane	7	7	7	7	punane	7
6	DSR	6	sinine	6	6	6	6		6
7	RTS	7	hall	4	4	4	4	hall	5
8	CTR	8	roosa	5	5	5	5	roosa	4
9	vaba	9					8	lilla	20
Korpus	Väliskest	Korpus	Väliskest	Korpus	Korpus	Korpus	Korpus	Väliskest	Korpus

Kontaktide kinnistamine ja ühenduskaabel andmevahetusliideses 17.2

9-kontaktilise adapteriploki kasutamisel:

TNC		VB 355484-xx		Adapteriplokk 363987-02		VB 366964-xx			
Kontakt	Jaotus	Pesa	Värvus	Kontakt	Pesa	Kontakt	Pesa	Värvus	Pesa
1	vaba	1	punane	1	1	1	1	punane	1
2	RXD	2	kollane	2	2	2	2	kollane	3
3	TXD	3	valge	3	3	3	3	valge	2
4	DTR	4	pruun	4	4	4	4	pruun	6
5	Signaal GND	5	must	5	5	5	5	must	5
6	DSR	6	lilla	6	6	6	6	lilla	4
7	RTS	7	hall	7	7	7	7	hall	8
8	CTR	8	valge/ roheline	8	8	8	8	valge/ roheline	7
9	vaba	9	roheline	9	9	9	9	roheline	9
Korpus	Väliskest	Korpus	Väliskest	Korpus	Korpus	Korpus	Korpus	Väliskest	Korpus

Välisseadmed

Välisseadmete pistikute kontaktijaotus võib oluliselt erineda HEIDENHAINi seadmete pistikute kontaktijaotusest.

See oleneb seadmest ja edastustüübist. Vt adapteriploki pistiku kontaktijaotust alltoodud tabelist.

Adapteriplokk 363987-02		VB 366964-xx		
Pesa	Kontakt	Pesa	Värvus	Pesa
1	1	1	punane	1
2	2	2	kollane	3
3	3	3	valge	2
4	4	4	pruun	6
5	5	5	must	5
6	6	6	lilla	4
7	7	7	hall	8
8	8	8	valge/ roheline	7
9	9	9	roheline	9
Korpus	Korpus	Korpus	Väliskest	Korpus

Ethernetiliidese RJ45 pesa

Maksimaalne kaabli pikkus:

- Varjestamata: 100 m
- Varjestatud: 400 m

Kontakt	Signaal	Kirjeldus
1	TX+	Transmit Data (edastatavad andmed)

17.2 Kontaktide kinnistamine ja ühenduskaabel andmevahetusliideses

Kontakt	Signaal	Kirjeldus
2	TX–	Transmit Data (edastatavad andmed)
3	REC+	Receive Data (vastuvõetavad andmed)
4	vaba	
5	vaba	
6	REC–	Receive Data (vastuvõetavad andmed)
7	vaba	
8	vaba	

17.3 Tehniline info

Sümbolite selgitus

- Standardne
- Teljesuvand
- 1 Tarkvaravariant 1
- 2 Tarkvaravariant 2
- x Tarkvarasuvand, v.a tarkvarasuvand 1 ja tarkvarasuvand 2

Kasutajafunktsioonid

Lühikirjeldus	■ Põhikonstruktsioon: 3 telge pluss reguleeritav spindel □ Lisatelg 4 teljele ja reguleeritud spindlitele □ Lisatelg 5 teljele ja reguleeritud spindlitele
Programmi sisestamine	HEIDENHAINi lihttekstiga dialoog ja DIN/ISO
Asendiandmed	■ Sirgete ja ringjoonte nimiasendid rist- või polaarkoordinaatides ■ Mõõtmed absoluut- või inkrementaalväärtustena ■ Näidud ja sisestused mm või tollides
Tööriistakorrekatuur	■ Tööriista raadius töötlustasandil ja tööriista pikkus - x Raadiuse korrektuuriga kontuuri ettearvutamine kuni 99 lause ulatuses (M120)
Tööriistatabelid	Mitu tööriistatabelit suvalisele hulgaletööriistadele
Konstantne trajektoori liikumise kiirus	■ Seotud tööriista keskpunkti trajektooriga ■ Seotud tööriista lõiketeraga
Paralleelkäitus	Programmi koostamine graafilise toega, samal ajal, kui teine programm on töös
3D-töötlemine (tarkvaravariant 2)	2 Eriti sujuv liikumise juhtimine 2 3D-tööriistakorrekatuur pinnanormaali vektori kaudu 2 Kaldlõikepea asendi muutmine elektroonilise seaderattaga programmi töö ajal; tööriista tipu asend jääb muutumatuks (TCPM = Tool Center Point Management) 2 Tööriista hoidmine kontuuriga risti 2 Tööriista raadiuse korrektuur liikumise ja tööriista suunaga risti
Pöördlaud-töötlemine (tarkvarasuvand 1)	1 Kontuuride programmeerimine silinderpinnale 1 Ettenihe mm/min
Kontuurielemendid	■ Sirge ■ Faas ■ Ringjoon ■ Ringi keskpunkt ■ Ringi raadius ■ Tangentsiaalselt liituv ringjoon ■ Nurkade ümardused

Kasutajafunktsioonid

Kontuurile liikumine ja sealt lahkumine	■	Sirgjoont mööda: tangentsiaalselt või risti
	■	Ringjoont mööda
Vaba kontuuriprogrammeerimine FK	x	Arvuhtimisprogrammide mittevastavalt mõõtmestatud detailide vaba kontuuriprogrammeerimine FK HEIDENHAINi lihttekstdialoogis koos graafilise toega
Programmsiirded	■	Alamprogrammid
	■	Programmiosa kordused
	■	Suvaline programm kui alamprogramm
Töötlemistsüklid	■	Puurimistsüklid puurimiseks, keermepuurimiseks kompensatsioonipadrunita ja ilma
	■	Nelinurk- ja ümartasku jämetöötlus
	x	Puurimistsüklid sügavpuurimiseks, hõõritsemiseks, väljatremimiseks ja avardamiseks
	x	Tsüklid sise- ja väliskeermete freesimiseks
	x	Nelinurk- ja ümartasku peentöötlus
	x	Tsüklid tasaste ja mittetäisnurksete pindade reakaupa freesimiseks
	x	Tsüklid sirgete ja ringikujuliste soonte töötlemiseks
	x	Punktmustrid ringjoontel ja sirgetel
	x	Kontuuritasku kontuuriga paralleelne
	x	Kontuurijada
	x	Lisaks võidakse integreerida tootjatsükleid – tööpingi tootja poolt loodud spetsiaalseid töötlemistsükleid.
Koordinaatide teisendamine	■	Nihutamine, pööramine, peegeldamine
	■	Mastaabitegur (teljest sõltuv)
	1	Töötlustasandi kallutamine (tarkvarasuvand 1)
Q-parameetrid	■	Matemaatilised funktsioonid =, +, −, *, /, sin α, cos α, juure arvutamine
Muutujatega programmeerimine	■	Loogilised seosed (=, ≠, <, >)
	■	Tehted sulgudes
	■	tan α, arcus sin, arcus cos, arcus tan, a ⁿ , e ⁿ , ln, log, arvu absoluutväärtus, konstant α, eitus, komaeelsete või komajärgsete kohtade ümardamine
	■	Funktsioonid ringjoone arvutamiseks
	■	Stringiparameetrid
Programmeerimisabi	■	Kalkulaator
	■	Kõigi esinevate veateadete täielik loetelu
	■	Kontekstitundlikud spikrifunktsioonid veateadete korral
	■	Graafiline tugi tsüklite programmeerimisel
	■	NC-programmi kommentaarlaused
Teach-In	■	Tegelikud positsioonid võetakse NC-programmi otse üle
Testgraafika	x	Töötuskäigu graafiline simuleerimine ka teise programmi töötamise ajal
Kujutamisiisid	x	Pealtvaade / kujutis 3 tasapinnal / 3D kujutis / 3D joongraafika
	x	Väljalõike suurendamine

Kasutajafunktsioonid

Programmeerimisgraafika	■	Programmeerimise režiimil kaasatakse joonisesse ka sisestatud NC-laused (2D joongraafika) ka siis, kui parajasti täidetakse teist programmi
Töötlemisgraafika Kujutamisiisid	x	Töötlusprogrammi graafiline kujutis pealtvaates / kujutis kolmvaatena / 3D-kujutis
Töötlemisaeg	■ ■	Töötlemisaja arvutamine režiimis „Programmitest“ Tegelikult töötlemisaja näitamine programmi järjestiktäitmise režiimide korral
Kontuurile naasmine	■ ■	Pöördumine programmi suvalise lause juurde ja liikumine arvutatud nimiasendisse töötlemise jätkamiseks Programmi katkestamine, kontuurist eemaldumine ja sinna naasmine
Nullpunktitabelid	■	Mitmed nullpunktitabelid detailipõhiste nullpunktide salvestamiseks
Kontaktanduri tsüklid	x x x x x	Kontaktanduri kalibreerimine Tooriku viltuse asendi kompenseerimine käsitsi ja automaatselt Tugipunkti seadmine käsitsi ja automaatselt Toorikute automaatne mõõtmine Tsüklid automaatseks tööriistatöö mõõtmiseks

Tehnilised andmed

Komponendid	■ Juhtpaneel ■ TFT värviline lameekraan koos funktsiooniklahvidega
Programmimälu	■ 2 GB
Sisestustäpsus ja näidusamm	■ kuni 0,1 µm lineaartelgedel ■ kuni 0,01 µm lineaartelgedel (koos suvandiga 23) ■ kuni 0,0001° nurktelgedel ■ kuni 0,000 01° nurktelgedel (koos suvandiga 23)
Sisestusvahemik	■ Maksimum 999 999 999 mm või 999 999 999°
Interpoleerimine	■ Sirge 4 teljel ■ Ring 2 teljel ■ Kruvijoon: ringjoone ja sirge ühendus ■ Kruvijoon: ringjoone ja sirge ühendus
Lause töötlemisaeg 3D-sirge ilma raadiuskorrektuurita	■ 1,5 ms
Telgede reguleerimine	■ Asendi reguleerimise täpsus: asendi mõõteseadme signaaliperiood / 1024 ■ Asendiregulaatori tsükliäeg: 3 ms ■ Pöörlemissageduse regulaatori tsükliäeg: 200 µs
Liikumistee	■ Maksimaalselt 100 m (3937 tolli)
Spindli pöörlemissagedus	■ Maksimaalselt 100 000 p/min (analoogne pöörlemissageduse nominaalväärtus)
Vigade kompenseerimine	■ Lineaarsed ja mittelineaarsed teljevead, lõtkud, pöördekohad ringliikumistel, soojuspaisumine ■ Hõõrdumine
Andmeedastusliidesed	■ igaüks V.24 / RS-232-C max 115 kBaud ■ Täiendav LSV-2-protokolliga andmeedastusliides TNC väliseks käsitsemiseks andmeedastusliidese kaudu HEIDENHAINI tarkvaraga TNCremo ■ Etherneti-liides 100 Base T ca 40 kuni 80 MBit/s (sõltub failitüübist ja võrgukoormusest) ■ 3 x USB 2.0
Töökeskkonna temperatuur	■ Käitamine: 0 °C kuni +45 °C ■ Säilitamine: -30°C kuni +70°C

Tarvikud

Elektroonilised seaderattad	■ üks teisaldatav ekraaniga raadio-seaderatas HR 550 FS või ■ üks teisaldatav ekraaniga seaderatas HR 520 või ■ üks teisaldatav ekraaniga seaderatas HR 420 või ■ üks teisaldatav seaderatas HR 410 või ■ üks sisseehitatud seaderatas HR 130 või ■ kuni kolm sisseehitatud seaderatast HR 150 seaderatta-adapteriga HRA 110

Kontaktandurid	■ TS 220: lülitav kaabelühendusega 3D-kontaktandur või ■ TS 440: lülitav infrapunaedastusega 3D-andur või ■ TS 444: akuta, lülitav infrapunaedastusega 3D-andur või ■ TS 640: lülitav infrapunaedastusega 3D-andur või ■ TS 740: ülitäpne, lülitav infrapunaedastusega 3D-andur või ■ TT 140: lülitav 3D-kontaktandur tööriistade mõõtmiseks ■ TT 449: lülitav, infrapunaedastusega 3D-kontaktandur tööriistade mõõtmiseks

Riistvaravariandid

- 1. Lisatelg 4 teljele ja spindlitele
- 2. Lisatelg 5 teljele ja spindlitele

Tarkvarasuvand 1 (suvandi number 08)

Pöördlaud-töötlemine	■ Kontuuride programmeerimine silinderpinnale ■ Ettenihe mm/min

Koordinaatide ümberarvutused	■ Töötlustasandi kallutamine

Interpoleerimine	■ Ringjoon 3 teljel pööratud töötlustasandi korral (ruumiline)

Tarkvarasuvand 2 (suvandi number 09)

3D-töötlemine	■ Eriti sujuv liikumise juhtimine ■ 3D tööriistakorrekatuur pinnanormaali vektori kaudu ■ Kaldlõikepea asendi muutmine elektroonilise seaderattaga programmi töö ajal; tööriista tipu asend jääb muutumatuks (TCPM = Tool Center Point Management) ■ Tööriista hoidmine kontuuriga risti ■ Tööriista raadiuse korrektuur liikumise ja tööriista suunaga risti

Interpoleerimine	■ Sirge 5 teljel (ekspordiks on vaja luba)

Tarkvarasuvand Touch probe function (suvandi number 17)

Kontaktanduri tsükliid	■ Tööriista viltuse asendi kompenseerimine käsitsirežiimis ■ Tööriista viltuse asendi kompenseerimine automaatrežiimis ■ Tugipunkti määramine käsitsirežiimis ■ Tugipunkti määramine automaatrežiimis ■ Toorikute automaatne mõõtmine ■ Tööriistade automaatne mõõtmine

HEIDENHAIN DNC (variandi number 18)

- Suhtlemine väliste PC-rakendustega COM-komponentide kaudu

Tarkvarasuvand Advanced programming features (suvandi number 19)

Vaba kontuuriprogrammeerimine FK	■ HEIDENHAINi lihttekstdialoogis koos graafilise toega arvjuhtimisprogrammile mittevastavalt mõõtmestatud detailide
Töötlustsüklid	■ Sügavpuurimine, hõõritsemine, sisetreimine, süvistamine, tsentreerimine (tsüklid 201 - 205, 208, 240, 241) ■ Sise- ja väliskeermete freesimine (tsüklid 262 - 265, 267) ■ Ristküliku- ja ringikujuliste taskute ja tappide peentöötlemine (tsüklid 212 - 215, 251- 257) ■ Tasaste ja mittetäisnurksete pindade reakaupa freesimine (tsüklid 230 - 232) ■ Sirgete ja ringikujuliste soonte töötlemine (tsüklid 210, 211, 253, 254) ■ Punktustrid ringjoontel ja sirgetel (tsüklid 220, 221) ■ Kontuurijada, kontuuritasku – ka paralleelsete kontuuridega (tsüklid 20 - 25) ■ Võib integreerida tootjatsükleid (seadme tootja poolt loodud tsüklid)

Tarkvarasuvand Advanced graphic features (suvandi number 20)

Test- ja töötlusgraafika	■ Pealtvaade ■ Kolmetasandiline kujutis ■ 3D-kujutis

Tarkvarasuvand 3 (suvandi number 21)

Tööriistakorrekatuur	■ M120: Raadiusekorrektuuriga kontuuri ettearvutamine kuni 99 lause ulatuses (LOOK AHEAD)
3D-töötlemine	■ M118: Ülekate seaderatta positsioneerimisel programmikäigu ajal

Tarkvarasuvand Pallet management (suvandi number 22)

- Paletihaldus

Ekraanisamm (suvandi number 23)

Sisestustäpsus ja näidusamm	■ Lineaarteljed kuni 0,01µm ■ Nurkteljed kuni 0,00001°

Tarkvarasuvand Täiendavad dialoogikeeled (suvandi number 41)

Täiendavad dialoogikeeled	■ sloveeni ■ norra ■ slovaki ■ läti ■ korea ■ eesti ■ türgi ■ rumeenia ■ leedu

Tarkvarasuvand KinematicsOpt (suvandi number 48)

Anduri tsüklid seadme kinemaatika automaatseks kontrollimiseks ja optimeerimiseks	■	Aktiivse kinemaatika salvestamine/taastamine
	■	Aktiivse kinemaatika kontrollimine
	■	Aktiivse kinemaatika optimeerimine

Tarkvarasuvand Cross Talk Compensation (CTC)(suvandi number 141)

Teljesidestuste kompenseerimine	■	Dünaamikast põhjustatud positsioonihälvete leidmine telgede kiirendustest
	■	TCP kompenseerimine

Tarkvarasuvand Position Adaptive Control PAC (suvandi number 142)

Reguleerimisparameetrite kohandamine	■	Reguleerimisparameetrite kohandamine olenevalt telgede asendist töötlemisruumis
	■	Reguleerimisparameetrite kohandamine olenevalt ühe telje kiirusest või kiirendusest

Tarkvarasuvand Load Adaptive Control LAC (suvandi number 143)

Reguleerimisparameetrite dünaamiline kohandamine	■	Tooriku massi ja hõõrdejõudude automaatne määramine
	■	Töötlemise ajal adaptiivse eeljuhtimisparameetri pidev kohandamine vastavalt tooriku tegelikule massile

Tarkvarasuvand Active Chatter Control ACC (suvandi number 145)

Täisautomaatne funktsioon tåkete vältimiseks töötamise ajal

TNC-funktsioonide sisestusformaadid ja ühikud

Asendid, koordinaadid, ringi raadiused, faasipikkused	-99 999.9999 kuni +99 999.9999 (5,4: komaeelsed kohad, komajärgsed kohad) [mm]
Tööriista numbrid	0 kuni 32 767,9 (5,1)
Tööriista nimed	16 tähemärki, TOOL CALL korral jutumärkide "" vahel. Lubatud erimärgid: #, \$, %, &, -
Deltaväärtused tööriista korrektuuriks	-99,9999 kuni +99,9999 (2,4) [mm]
Spindli pöörlemissagedused	0 kuni 99 999,999 (5,3) [p/min]
Ettenihked	0 kuni 99 999,999 (5,3) [mm/min] või [mm/hammas] või [mm/pööre]
Viivitus tsüklis 9	0 kuni 3600,000 (4,3) [s]
Keerme samm erinevates tsüklites	-99,9999 kuni +99,9999 (2,4) [mm]
Spindli suunanurk	0 kuni 360,0000 (3,4) [°]
Polaarkoordinaatide, pööramise, tasandi kallutamise nurk	-360,0000 kuni 360,0000 (3,4) [°]
Polaarkoordinaatide nurk krüvijooneeliseks interpoleerimiseks (CP)	-5 400,0000 kuni 5 400,0000 (4,4) [°]
Nullpunktinumbrid tsüklis 7	0 kuni 2 999 (4,0)
Mastaabitegur tsüklites 11 ja 26	0,000001 kuni 99,999999 (2,6)
Lisafunktsioonid M	0 kuni 999 (4,0)
Q-parameetrite numbrid	0 kuni 1999 (4,0)
Q-parameetrite väärtused	-99 999,9999 kuni +99 999,9999 (9,6)
Normaalvektorid N ja T 3D-korrektuuri korral	-9,99999999 kuni +9,99999999 (1,8)
Programmisiirete märgid (LBL)	0 kuni 999 (5,0)
Programmisiirete märgid (LBL)	Suvaline tekstistring jutumärkide vahel ("")
Programmiosade korduste arv REP	1 kuni 65 534 (5,0)
Veanumbrid Q-parameetri funktsioonis FN14	0 kuni 1 199 (4,0)

17.4 Ülevaattetabelid

Töötlustsükliid

Tsükli number	Tsükli tähistus	DEF-aktiivne	CALL-aktiivne
7	Nullpunkti nihutamine	■	
8	Peegeldamine	■	
9	Viivitusae	■	
10	Pööramine	■	
11	Mastaabitegur	■	
12	Programmi kutsumine	■	
13	Spindli suunamine	■	
14	Kontuuri definitsioon	■	
19	Töötlustasandi kallutamine	■	
20	Kontuuriandmed SL II	■	
21	Eelpuurimine SL II		■
22	Kammlõikamine SL II		■
23	Põhja peentöötus SL II		■
24	Külje peentöötus SL II		■
25	Kontuurijada		■
26	Teljespetsiifiline mastaabitegur	■	
27	Silinderpind		■
28	Silinderpinna soone freesimine		■
29	Silinderpinna aste		■
32	Tolerants	■	
200	Puurimine		■
201	Hõõritsemine		■
202	Sisetreimine		■
203	Universaalpuurimine		■
204	Tagurpidi süvistamine		■
205	Universaal-sügavpuurimine		■
206	Keermepuurimine isetsentreeriva padruniga, uus		■
207	Keermepuurimine ilma isetsentreeriva padrunita, uus		■
208	Puurfreesimine		■
209	Keermepuurimine laastu murdmisega		■
220	Punktimuster ringjoonel	■	
221	Punktimuster joontel	■	
230	Mitme ettenihkega pinna freesimine		■
231	Juhtpind		■
232	Laupfreesimine		■
240	Tsentreerimine		■

17.4 Ülevaattetabelid

Tsükli number	Tsükli tähistus	DEF-aktiivne	CALL-aktiivne
241	Universaalpuurimine		■
247	Tugipunkti seadmine	■	
251	Täisnurktasku täistöötlus		■
252	Ümartasku täistöötlus		■
253	Soone freesimine		■
254	Ümarsoon		■
256	Nelinurktapi täistöötlus		■
257	Ümartapi täistöötlus		■
262	Keermefreesimine		■
263	Süviskeermefreesimine		■
264	Puurkeermefreesimine		■
265	Spiraal-puurkeermefreesimine		■
267	Väliskeerme freesimine		■

Lisafunktsioonid

M	Toime	Toimimine lause -	algus	lõpp	Lehekülg
M0	Programmikäik SEIS/spindli STOPP/jahutusvedelik VÄLJAS		■		311
M1	Valikuline programmikäik STOPP/spindli STOPP/jahutusvedelik VÄLJAS		■		488
M2	Programmikäik STOPP/spindli STOPP/jahutusvedelik VÄLJAS/ vajadusel olekunäidu kustutamine (sõltub seadme parameetrist / siire tagasi lausele 1			■	311
M3	Spindel SEES päripäeva		■		311
M4	Spindel SEES vastupäeva		■		
M5	Spindli STOPP			■	
M6	Tööriistavahetus/programmi STOPP (sõltub seadme parameetrist) / spindli STOPP			■	311
M8	Jahutusvedelik SEES		■		311
M9	Jahutusvedelik VÄLJAS			■	
M13	Spindel SEES päripäeva /jahutusvedelik SEES		■		311
M14	Spindel SEES vastupäeva/jahutusvedelik SEES		■		
M30	Sama funktsioon nagu M2			■	311
M89	Vaba lisafunktsiooni või tsükli kutsumine, toimib modaalselt (sõltub seadme parameetrist)		■	■	Tsüklite kasutusjuhend
M91	Positsioneerimislauses: koordinaadid on seotud seadme nullpunktiga		■		312
M92	Positsioneerimislauses: koordinaadid on seotud masina tootja poolt kindlaksmääratud positsiooniga, nt tööriistavahetuse positsiooniga		■		312
M94	Pöördetelje näidu vähendamine väärtuseni alla 360°		■		380
M97	Väikeste kontuurijärkude töötlemine			■	315
M98	Avatud kontuuride täielik töötlemine			■	316
M99	Tsükli kutsumine lausehaaval			■	Tsüklite kasutusjuhend

M	Toime	Toimimine lause -	algus	lõpp	Lehekülg
M101	Automaatne tööriistavahetus asendustööriistaga, kui seisuaeg on läbi,			■	162
M102	M101 lähtestamine			■	
M107	Veateate alistamine töötlusvaruga asendustööriistade korral,			■	162
M108	M107 lähtestamine			■	
M109	Tööriista lõiketera püsiv liikumiskiirus (ettenihke suurendamine ja vähendamine)		■		319
M110	Tööriista lõiketera püsiv liikumiskiirus (ainult ettenihke vähendamine)		■		
M111	M109/M110 lähtestamine			■	
M116	Pöördetelgede ettenihke mm/min		■		378
M117	M116 lähtestamine			■	
M118	Ülekattumine seaderattaga positsioneerimisel programmikäigu ajal		■		322
M120	Korrigeeritud raadiusega kontuuri eelnev väljaarvutamine (LOOK AHEAD)		■		320
M126	Pöördetelgede nihutamine optimeeritud trajektooriga		■		379
M127	M126 lähtestamine			■	
M128	Tööriista otsa asend jääb kaldtelgede positsioneerimisel püsima (TCPM)		■		381
M129	M128 lähtestamine			■	
M130	Positsioneerimislauses: punktid on seotud kallutamata koordinaatsüsteemiga		■		314
M138	Kaldtelgede valik		■		384
M140	Tagasiliikumine kontuurilt tööriistatolje suunal		■		324
M143	Põhipööramise kustutamine		■		326
M144	Seadme kinemaatika arvessevõtmine TEGELIKUL/ETTEANTUD positsioonil lause lõpus		■		385
M145	M144 lähtestamine			■	
M141	Kontaktanduri seire alistamine		■		325
M148	Tööriista automaatne ülestõstmine kontuurilt NC-stoppi korral		■		327
M149	M148 lähtestamine			■	

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Võrdlus: tehnilised andmed

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Teljed	Maksimaalselt 6	Maksimaalselt 18
Sisestustäpsus ja näidusamm:		
■ Lineaarteljed	■ 0,1µm, 0,01 µm suvandiga 23	■ 0,1 µm
■ Pöördeteljed	■ 0,001°, 0,00001° suvandiga 23	■ 0,0001°
Kõrgsagedusspindlite ja torque- / lineaarmootorite reguleerimisahelad	Variandiga 49	Variandiga 49
Näit	15,1-tolline TFT värviline lameekraan	15,1-tolline TFT värviline lameekraan, variandina 19-tolline TFT
NC-, PLC-programmide ja süsteemifailide andmekandja	CompactFlash mälukaart	Kõvaketas
NC-programmide programmimälu	2 GB	>21 GB
Lause töötlemisaeg	1,5 ms	0,5 ms
Operatsioonisüsteem HeROS	Jah	Jah
Operatsioonisüsteem Windows XP	Ei	Valik
Interpolatsioon:		
■ Sirge	■ 5 telge	■ 5 telge
■ Ringjoon	■ 3 telge	■ 3 telge
■ Kruvijoone	■ Jah	■ Jah
■ Splain	■ Ei	■ Variandiga 9 jah
Riistvara	Kompaktsena juhtpuldil või moodulitena lülituskapis	Moodulid lülituskapis

Võrdlus: andmeliidesed

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Gigabitt-Ethernet 1000BaseT	X	X
Jadaliides RS-232-C	X	X
Jadaliides RS-422	-	X
USB-liides	X (USB 2.0)	X (USB 2.0)

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Võrdlus: tarvikud

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Elektroonilised seaderattad		
■ HR 410	■ X	■ X
■ HR 420	■ X	■ X
■ HR 520/530/550	■ X	■ X
■ HR 130	■ X	■ X
■ HR 150 HRA 110 kaudu	■ X	■ X
Kontaktandurid		
■ TS 220	■ X	■ X
■ TS 440	■ X	■ X
■ TS 444	■ X	■ X
■ TS 449 / TT 449	■ X	■ X
■ TS 640	■ X	■ X
■ TS 740	■ X	■ X
■ TT 130 / TT 140	■ X	■ X
Tööstuslik arvuti IPC 61xx	–	X

Võrdlus: arvuti tarkvara

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Programmeerimiskoha tarkvara	Saadaval	Saadaval
TNCremoNT andmeedastuseks koos TNCbackup -iga andmekaitseks	Saadaval	Saadaval
TNCremoPlus andmeedastustarkvara koos Live Screeniga	Saadaval	Saadaval
RemoTools SDK 1.2: oma rakenduste arendamise funktsiooniteek andmevahetuseks HEIDENHAINi juhtseadmetega	Piiratult saadaval	Saadaval
virtualTNC: juhtseadme komponendid virtuaalseadmete jaoks	Pole saadaval	Saadaval
ConfigDesign: juhtseadme konfigureerimise tarkvara	Saadaval	Pole saadaval
TeleService: kaugdiagnostika ja hoolduse tarkvara	Saadaval	Saadaval

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Võrdlus: seadmespetsiifilised funktsioonid

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Liikumispiirkonna ümberlülitus	Funktsioon pole saadaval	Funktsioon on saadaval
Keskajam (1 mootor mitme seadmetelje jaoks)	Funktsioon on saadaval	Funktsioon on saadaval
C-telje režiim (spindlimootor ajab ringi pöördetelge)	Funktsioon on saadaval	Funktsioon on saadaval
Automaatne freesipea vahetus	Funktsioon pole saadaval	Funktsioon on saadaval
Nurkpeade tugi	Funktsioon pole saadaval	Funktsioon on saadaval
Tööriistatuvastus Balluf	Funktsioon on saadaval (Pythoniga)	Funktsioon on saadaval
Mitme tööriistamagasini haldus	Funktsioon on saadaval	Funktsioon on saadaval
Täiendatud tööriistahaldus Pythoni kaudu	Funktsioon on saadaval	Funktsioon on saadaval

Võrdlus: kasutaja funktsioonid

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Programmi sisestamine		
■ HEIDENHAINi lihtteksti-dialoog	■ X	■ X
■ DIN/ISO-s	■ X	■ X
■ smarT.NC-ga	■ –	■ X
■ ASCII-redaktoriga	■ X, vahetult redigeeritav	■ X, muundamise järel redigeeritav
Asendiandmed		
■ Sirgete ja ringjoonte nimiasendid ristkoordinaatides	■ X	■ X
■ Sirgete ja ringjoonte nimiasendid polaarkoordinaatides	■ X	■ X
■ Mõõtmised absoluut- või inkrementaalväärtustena	■ X	■ X
■ Näidud ja sisestused mm või tollides	■ X	■ X
■ Tööriista viimase asendi seadmine pooluseks (tühi CC-lause)	■ X (veateade, kui pooluse ülevõtt pole üheselt arusaadav)	■ X
■ Pinna normaalivektorid (LN)	■ X	■ X
■ Splain-laused (SPL)	■ –	■ X, variandiga 09

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Tööriista korrektuur		
■ Töötlustasandi ja tööriista pikkuses	■ X	■ X
■ Korrigeeritud raadiusega kontuuri ettearvutamine kuni 99 lause ulatuses	■ X, suvandiga 21	■ X
■ Kolmemõõtmeline tööriista raadiuse korrektuur	■ X, suvandiga 09	■ X, suvandiga 09
Tööriistatabel		
■ Tööriistaandmete keskne salvestamine	■ X	■ X
■ Mitu tööriistatabelit suvalisele hulga tööriistadele	■ X	■ X
■ Tööriistatüüpide paindlik haldamine	■ X	■ –
■ Valitavate tööriistade filtreeritud näit	■ X	■ –
■ Sorteerimisfunktsioon	■ X	■ –
■ Veerunimed	■ Osaliselt _ abil	■ Osaliselt - abil
■ Kopeerimisfunktsioon: tööriistaandmete sihipärane ülekirjutamine	■ X	■ X
■ Vormivaade	■ Ümberlülitus ekraanijaotuse klahviga	■ Ümberlülitus funktsiooniklahviga
■ TNC 620 ja iTNC 530 vaheline tööriistatabeli vahetus	■ X	■ Pole võimalik
Kontaktanduri tabel erinevate 3D-kontaktandurite haldamiseks	X	–
Tööriista kasutusfaili koostamine, kättesaadavuse kontrollimine	X	X
Lõikeandmete tabelid: spindli pöörlemissageduse ja ettenihke automaatne arvutamine talletatud tehnoloogiatabelite põhjal	–	X
Suvalise tabeli defineerimine	■ Vabalt defineeritavad tabelid (.TAB-failid) ■ Lugemine ja kirjutamine FN-funktsioonide kaudu ■ Konfiguratsiooniandmetega defineeritav ■ Tabelinimed peavad algama ühe tähega ■ Lugemine ja kirjutamine SQL-funktsioonide kaudu	■ Vabalt defineeritavad tabelid (.TAB-failid) ■ Lugemine ja kirjutamine FN-funktsioonide kaudu

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Konstantne trajektoori kiirus tööriista keskpunkti trajektoori või tööriistatera alusel	X	X
Paralleeltöö: programmi koostamine ajal, mil täidetakse teist programmi	X	X
Loendurtelgede programmeerimine	X	X
Töötlustasandi kallutamine (tsükkel 19, PLANE-funktsioon)	X, variant #08	X, variant #08
Pöördaluse töötlus:		
■ Kontuuride programmeerimine silinderpinnale		
■ Silindripind (tsükkel 27)	■ X, variant #08	■ X, variant #08
■ Silindripinna soon (tsükkel 28)	■ X, variant #08	■ X, variant #08
■ Silindripinna aste (tsükkel 29)	■ X, variant #08	■ X, variant #08
■ Silindripinna väliskontuur (tsükkel 39)	■ –	■ X, variant #08
■ Ettenihe mm/min või p/min	■ X, variant #08	■ X, variant #08
Liikumine tööriistatle suunas		
■ Käsitsirežiim (3D-ROT-menüü)	■ X	■ X, FCL2-funktsioon
■ Programmikatkkestuse ajal	■ X	■ X
■ Seaderattaga ülekattumine	■ X	■ X, variant #44
Kontuurile lähenemine ja sealt eemaldumine sirget või ringjoont mööda	X	X
Ettenihkesisestus:		
■ F (mm/min), kiirkäik FMAX	■ X	■ X
■ FU (pöörlemisettihe mm/p)	■ X	■ X
■ FZ (hammasettihe)	■ X	■ X
■ FT (tee aeg sekundites)	■ –	■ X
■ FMAXT (aktiivse kiirkäigu-potentsiomeetri korral: tee läbimise aeg sekundites)	■ –	■ X
Vaba kontuuriprogrammeerimine FK		
■ Arvuhtimisprogrammide mittevastavalt mõõtmestatud detailide programmeerimine	■ X, Option #19	■ X
■ FK-programmi teisendamine lihtteksti-dialoogiks	■ –	■ X
Programmisirred:		
■ Märgisenumbrate maksimumarv	■ 9999	■ 1000
■ Alamprogrammid	■ X	■ X
■ Pesastamine alamprogrammide korral	■ 20	■ 6
■ Programmiosa kordused	■ X	■ X
■ Suvaline programm kui alamprogramm	■ X	■ X

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Q-parameetrite programmeerimine:		
■ Matemaatilised standardfunktsioonid	■ X	■ X
■ Formeleingabe	■ X	■ X
■ Stringitöötlus	■ X	■ X
■ Lokaalsed Q-parameetrid QL	■ X	■ X
■ Remanentsed Q-parameetrid QL	■ X	■ X
■ Parameetrite muutmine programmikatkestuse korral	■ X	■ X
■ FN15:PRINT	■ –	■ X
■ FN25:PRESET	■ –	■ X
■ FN26:TABOPEN	■ X	■ X
■ FN27:TABWRITE	■ X	■ X
■ FN28:TABREAD	■ X	■ X
■ FN29: PLC LIST	■ X	■ –
■ FN31: RANGE SELECT	■ –	■ X
■ FN32: PLC PRESET	■ –	■ X
■ FN37: EXPORT	■ X	■ –
■ FN38: SEND	■ –	■ X
■ Faili väline salvestamine FN16 -ga	■ –	■ X
■ FN16 -vormingud: vasakreastus, paremreastus, stringipikkused	■ –	■ X
■ FN16 -ga LOG-faili kirjutamine	■ X	■ –
■ Parameetrisisu kuvamine täiendaval olekuribal	■ X	■ –
■ Parameetrisisu kuvamine programmeerimisel (Q-INFO)	■ X	■ X
■ SQL -funktsioonid tabelite lugemiseks ja kirjutamiseks	■ X	■ –

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Graafika tugi		
■ Programmeerimisgraafika 2D	■ X	■ X
■ REDRAW-funktsioon	■ –	■ X
■ Võrgujoonte kuvamine taustaks	■ X	■ –
■ 3D joongraafika	■ –	■ X
■ Testigraafika (pealtvaade, kujutis 3 tasapinnal, 3D kujutis)	■ X, mit Option #09	■ X
■ Kõrge resolutsiooniga esitus	■ –	■ X
■ Tööriista kuvamine	■ X, mit Option #09	■ X
■ Simulations-Geschwindigkeit einstellen	■ X, mit Option #09	■ X
■ Koordinaadid 3 tasandi lõikejoone korral	■ –	■ X
■ Täiendavad suumifunktsioonid (hiire kasutus)	■ X, mit Option #09	■ X
■ Tooriku raamide kuvamine	■ X, mit Option #09	■ X
■ Sügavuse kujutamine pealtvaates hiire pealoleku korral	■ –	■ X
■ Programmitesti suunatud peatamine (STOPP AT N)	■ –	■ X
■ Tööriistavahetuse makro arvestamine	■ –	■ X
■ Töötlusgraafika (pealtvaade, kujutis 3 tasapinnal, 3D kujutis)	■ X, mit Option #09	■ X
■ Kõrge resolutsiooniga esitus	■ –	■ X

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Nullpunktitabelid: detailipõhiste nullpunktide salvestamine	X	X
Eelseadetabelid: tugipunktide haldamine	X	X
Paletihaldus		
■ Paletifailide tugi	■ X, Option #22	■ X
■ Tööriistast sõltuv töötlus	■ –	■ X
■ Palettide eelseadetabel: palettide tugipunktide haldamine	■ –	■ X
Kontuurile naasmine		
■ Programmi jätkamisega	■ X	■ X
■ Pärast programmi katkestust	■ X	■ X
Automaatkäivituse funktsioon	X	X
Teach-In: tegelike asendite ülevõtmine NC-programmi	X	X
Täiendatud failihaldus		
■ Mitme kausta ja alamkausta loomine	■ X	■ X
■ Sorteerimisfunktsioon	■ X	■ X
■ Hiirekasutus	■ X	■ X
■ Sihtkausta valimine funktsiooniklahviga	■ X	■ X
Programmeerimisabi:		
■ Abipildid tsüklite programmeerimisel	■ X, konfigur. kuupäeva kaudu väljalülitatav	■ X
■ Animeeritud abipildid valikul PLANE/PATTERN DEF -funktsioon	■ –	■ X
■ Abipildid PLANE/PATTERN DEF korral	■ X	■ X
■ Kontekstitundlikud abifunktsioonid veateadete korral	■ X	■ X
■ TNCguide , brauseripõhine abisüsteem	■ X	■ X
■ Kontekstitundlik abisüsteemi kutsumine	■ X	■ X
■ Kalkulaator	■ X (teaduslik)	■ X (standard)
■ Kommentaarilauseid NC programmis	■ X	■ X
■ Liigenduslauseid NC programmis	■ X	■ X
■ Liigendusvaade programmitestis	■ –	■ X
Dünaamiline kokkupõrkeseire DCM:		
■ Kokkupõrkeseire automaatrežiimis	■ –	■ X, suvand 40
■ Kokkupõrkeseire käsitsirežiimis	■ –	■ X, suvand 40
■ Defineeritud kokkupõrkeobjekti graafiline kujutamine	■ –	■ X, suvand 40
■ Kokkupõrkeseire programmitestis	■ –	■ X, suvand 40
■ Hoidepeade seire	■ –	■ X, suvand 40
■ Tööriistakandurite haldus	■ –	■ X, suvand 40

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
CAM-i tugi:		
■ Kontuuride rakendamine DXF-andmetest	■ –	■ X, suvand 42
■ Töötlusasendite rakendamine DXF-andmetest	■ –	■ X, suvand 42
■ Offline-filter CAM-failidele	■ –	■ X
■ Strech-filter	■ X	■ –
MOD-funktsioonid:		
■ Kasutajaparaameetrid	■ Konfig. andmed	■ Numbristruktuur
■ OEM-abifailid teenindusfunktsioonidega	■ –	■ X
■ Andmekanduri kontroll	■ –	■ X
■ Hoolduspakettide allalaadimine	■ –	■ X
■ Süsteemiaja seadistamine	■ X	■ X
■ Telgede määramine tegeliku asendi ülekandmiseks	■ –	■ X
■ Liikumisala piiride määramine	■ –	■ X
■ Välise ligipääsu blokeerimine	■ X	■ X
■ Kinemaatika ümberlülitamine	■ X	■ X
Töötlustsüklite kutsumine:		
■ M99-ga või M89-ga	■ X	■ X
■ CYCL CALL-iga	■ X	■ X
■ CYCL CALL PAT-iga	■ X	■ X
■ CYC CALL POS-iga	■ X	■ X
Erifunktsioonid:		
■ Tagurpidiprogrammi koostamine	■ –	■ X
■ Nullpunkti nihutamine TRANS DATUM -i kaudu	■ X	■ X
■ Adaptiivne ettenihke reguleerimine AFC	■ –	■ X, suvand 45
■ Tsükliparaameetrite globaalne defineerimine: GLOBAL DEF	■ X	■ X
■ Näidisdefineerimine PATTERN DEF -i kaudu	■ X	■ X
■ Punktitabelite defineerimine ja täitmine	■ X	■ X
■ Lihtne kontuurivalem CONTOUR DEF	■ X	■ X
Suurvormi konstrueerimisfunktsioonid:		
■ Globaalsed programmeerimisadistused GS	■ –	■ X, suvand 44
■ Täiendatud M128: FUNCTION TCPM	■ X	■ X
Olekunäidud:		
■ Asendid, spindli pöörlemissagedus, ettenihe	■ X	■ X
■ Asendinäidu suurem esitus, käsitsirežiim	■ X	■ X
■ Täiendav olekunäit, vormiesitus	■ X	■ X
■ Seaderatta tee näit töötlusel seaderattaga ülekattumisega	■ X	■ X
■ Jääktee näit kallutatud süsteemis	■ –	■ X
■ Q-paraameetrite sisu dunaamiline näit, numbringid defineeritavad	■ X	■ –
■ OEM-i spetsiifiline täiendav olekunäit Pythoniga	■ X	■ X

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
■ Jääkaja graafiline näit	■ –	■ X
Kasutajatasandi individuaalne värviseadistus	–	X

Võrdlus: tsükklid

Tsükkel	TNC 620	iTNC 530
1, sügavpuurimine	X	X
2, keermepuurimine	X	X
3, soone freesimine	X	X
4, tasku freesimine	X	X
5, ümartasku	X	X
6, kammlõikamine (SL I, soovitatav: SL II, tsükkel 22)	–	X
7, nullpunkti nihutamine	X	X
8, peegeldamine	X	X
9, viibimisaeg	X	X
10, pööramine	X	X
11, mastaabitegur	X	X
12, programmi kutsumine	X	X
13, spindli suunamine	X	X
14, kontuuri defineerimine	X	X
15, ettepuurimine (SL I, soovitatav: SL II, tsükkel 21)	–	X
16, kontuuri freesimine (SL I, soovitatav: SL II, tsükkel 24)	–	X
17, kerme puurimine GS	X	X
18, kerme lõikamine	X	X
19, töötlustasand	X, suvand 08	X, suvand 08
20, kontuuriandmed	X, suvand 19	X
21, ettepuurimine	X, suvand 19	X
22, kammlõikamine:	X, suvand 19	X
■ parameeter Q401, ettenihketegur	■ –	■ X
■ parameeter Q404, järeltöötlusstrateegia	■ –	■ X
23, põhja peentöötlus	X, suvand 19	X
24, külje peentöötlus	X, suvand 19	X
25, kontuurijada	X, suvand 19	X
26, teljest sõltuv mastaabitegur	X	X
27, kontuuri ümbris	X, suvand 08	X, suvand 08
28, silindri ümbris	X, suvand 08	X, suvand 08
29, silindripinna aste	X, suvand 08	X, suvand 08
30, 3D-andmete töötlemine	–	X
32, tolerants HSC-režiimi ja TA-ga	X	X
39, väliskontuur silindripinnal	–	X, suvand 08
200, puurimine	X	X

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Tsükkel	TNC 620	iTNC 530
201, hõõritsemine	X, suvand 19	X
202, sisetreimine	X, suvand 19	X
203, universaal-puurimine	X, suvand 19	X
204, tagurpidi avardamine	X, suvand 19	X
205, universaalne sügavpuurimine	X, suvand 19	X
206, keermepuurimine A.-ga, uus	X	X
207, keermepuurimine ilma A.-ta, uus	X	X
208, puurfreesimine	X, suvand 19	X
209, keermepuurimine laastumurruga	X, suvand 19	X
210, soon pendeldades	X, suvand 19	X
211, ümar soon	X, suvand 19	X
212, nelinurktasku peentöötlus	X, suvand 19	X
213, nelinurktapi peentöötlus	X, suvand 19	X
214, ümartasku peentöötlus	X, suvand 19	X
215, ümartapi peentöötlus	X, suvand 19	X
220, punktimuster ringjoonel	X, suvand 19	X
221, punktimuster joontel	X, suvand 19	X
225, graveerimine	X	X
230, mitme ettenihkega pinna freesimine	X, suvand 19	X
231, reguleerimispid	X, suvand 19	X
232, laupfreesimine	X, suvand 19	X
240, tsentreerimine	X, suvand 19	X
241, ühe lõikeservaga sügavpuurimine	X, suvand 19	X
247, tugipunkti seadmine	X	X
251, nelinurktasku, komplektne	X, suvand 19	X
252, ümartasku, komplektne	X, suvand 19	X
253, soon, komplektne	X, suvand 19	X
254, ümarsoon, komplektne	X, suvand 19	X
256, nelinurktapp, komplektne	X, suvand 19	X
257, ümartapp, komplektne	X, suvand 19	X
262, keermefreesimine	X, suvand 19	X
263, avardatud keermefreesimine	X, suvand 19	X
264, puurkeermefreesimine	X, suvand 19	X
265, spiraalne puurkeermefreesimine	X, suvand 19	X
267, väliskeermefreesimine	X, suvand 19	X
270, kontuurijoon andmed tsükli 25 režiimi seadistamiseks	–	X
275, pöörisfreesimine	–	X
276, kontuurijada 3D	–	X
290, interpolatsioonitreimine	–	X, suvand 96

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Võrdlus: lisafunktsioonid

M	Toime	TNC 620	iTNC 530
M00	Programmikäik SEIS/spindli STOPP/jahutusvedelik VÄLJAS	X	X
M01	Valikuline programmikäigu STOPP	X	X
M02	Programmikäik STOPP/spindli STOPP/jahutusvedelik VÄLJAS/ vajadusel olekunäidu kustutamine (sõltub seadme parameetrist / siire tagasi lausele 1	X	X
M03	Spindel SEES päripäeva	X	X
M04	Spindel SEES vastupäeva		
M05	Spindli STOPP		
M06	Tööriistavahetus / programmikäigu STOPP (seadmest sõltuv funktsioon) / spindli STOPP	X	X
M08	Jahutusvedelik SEES	X	X
M09	Jahutusvedelik VÄLJAS		
M13	Spindel SEES päripäeva /jahutusvedelik SEES	X	X
M14	Spindel SEES vastupäeva/jahutusvedelik SEES		
M30	Sama funktsioon nagu M02	X	X
M89	Vaba lisafunktsiooni või tsükli kutsumine, toimib modaalselt (sõltub seadmest)	X	X
M90	Püsiv trajektoiril liikumise kiirus nurkades (TNC 620-s pole nõutav)	–	X
M91	Positsioneerimislauses: koordinaadid on seotud seadme nullpunktiga	X	X
M92	Positsioneerimislauses: koordinaadid on seotud masina tootja poolt kindlaksmääratud positsiooniga, nt tööriistavahetuse positsiooniga	X	X
M94	Pöördetelje näidu vähendamine väärtuseni alla 360°	X	X
M97	Väikeste kontuurijärkude töötlemine	X	X
M98	Avatud kontuuride täielik töötlemine	X	X
M99	Tsükli kutsumine lausehaaval	X	X
M101	Automaatne tööriistavahetus asendustööriistaga, kui seisuaeg on läbi,	X	X
M102	M101 lähtestamine		
M103	Ettenihke vähendamine süvistamisel tegurile F (protsentväärtus)	X	X
M104	Viimati seatud tugipunkti taasaktiveerimine	–	X
M105	Töötlus teise k _v -teguriga	–	X
M106	Töötlus esimese k _v -teguriga		
M107	Veateate alistamine töötlusvaruga asendustööriistade korral,	X	X
M108	M107 lähtestamine		
M109	Tööriista lõiketera püsiv liikumiskiirus (ettenihke suurendamine ja vähendamine)	X	X
M110	Tööriista lõiketera püsiv liikumiskiirus (ainult ettenihke vähendamine)		
M111	M109/M110 lähtestamine		
M112	Kontuuriüleminekute lisamine suvaliste kontuuriüleminekute vahele	– (soovitav: tsükkel 32)	X
M113	M112 lähtestamine		

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

M	Toime	TNC 620	iTNC 530
M114	Seadme geomeetria automaatne korrektuur töötamisel kaldtelgedega	– (soovitav: M128, TCPM)	X, suvand 08
M115	M114 lähtestamine		
M116	Pöördlaudade ettenihe mm/min	X, suvand 08	X, suvand 08
M117	M116 lähtestamine		
M118	Ülekattumine seaderattaga positsioneerimisel programmikäigu ajal	X, suvand 21	X
M120	Korrigeeritud raadiusega kontuuri eelnev väljaarvutamine (LOOK AHEAD)	X, suvand 21	X
M124	Kontuurifilter	– (võimalik kasutaja parameetrite kaudu)	X
M126	Pöördtelgede nihutamine optimeeritud trajektoiril	X	X
M127	M126 lähtestamine		
M128	Tööriista otsa asend jääb kaldtelgede positsioneerimisel püsima (TCPM)	X, suvand 09	X, suvand 09
M129	M128 lähtestamine		
M130	Positsioneerimislauses: punktid on seotud kallutamata koordinaatsüsteemiga	X	X
M134	Täpne peatumine mitte-tangentsiaalsetel üleminekutel positsioneerimisel pöördtelgedega	–	X
M135	M134 lähtestamine		
M136	Ettenihe F millimeetrites spindli pöörde kohta	X	X
M137	M136 lähtestamine		
M138	Kaldtelgede valik	X	X
M140	Tagasilikumine kontuurilt tööriistatolje suunal	X	X
M141	Kontaktanduri seire alistamine	X	X
M142	Modaalse programmiinfo kustutamine	–	X
M143	Põhipööramise kustutamine	X	X
M144	Seadme kinemaatika arvestamine TEG/NOM positsioonides lause lõpus	X, suvand 09	X, suvand 09
M145	M144 lähtestamine		
M148	Tööriista automaatne ülestõstmine kontuurilt NC-stopi korral	X	X
M149	M148 lähtestamine		
M150	Piirlüliti teate blokeerimine	– (võimalik FN 17 kaudu)	X
M197	Nurkade ümardamine	X	–
M200 -M204	Laserlõikefunktsioonid	–	X

Võrdlus: kontaktsüsteemi tsükli käsitsirežiimil ja el. seaderattaga

Tsükkel	TNC 620	iTNC 530
Kontaktanduri tabel 3D-kontaktandurite haldamiseks	X	–
Tegeliku pikkuse kalibreerimine	X, suvand 17	X
Tegeliku raadiuse kalibreerimine	X, suvand 17	X
Põhipööramise määramine sirge kaudu	X, suvand 17	X
Tugipunkti seadmine valitud teljel	X, suvand 17	X
Nurga seadmine tugipunktiks	X, suvand 17	X
Ringi keskpunkti seadmine tugipunktiks	X, suvand 17	X
Telje keskmise seadmine tugipunktiks	X, suvand 17	X
Põhipööramise määramine kahe ava/ümartapi abil	X, suvand 17	X
Tugipunkti seadmine nelja ava/ümartapi abil	X, suvand 17	X
Ringi keskpunkti seadmine nelja ava/ümartapi abil	X, suvand 17	X
Mehaaniliste kontaktandurite toetamine hetkeasendi käsitsi ülevõtmisega	Funktsiooni- klahviga	Klaviatuuri- klahviga
Mõõteväärtuste kirjutamine eelseadetabelisse	X, suvand 17	X
Mõõteväärtuste kirjutamine nullpunktitabelisse	X, suvand 17	X

Võrdlus: kontaktsüsteemi tsükli automaatseks detaili kontrolliks

Tsükkel	TNC 620	iTNC 530
0, tugitasand	X, suvand 17	X
1, polaarne tugipunkt	X, suvand 17	X
2, TS kalibreerimine	–	X
3, mõõtmine	X, suvand 17	X
4, mõõtmine 3D	–	X
9, TS pikkuse kalibreerimine	–	X
30, TT kalibreerimine	X, suvand 17	X
31, tööriista pikkuse mõõtmine	X, suvand 17	X
32, tööriista raadiuse mõõtmine	X, suvand 17	X
33, tööriista pikkuse ja raadiuse mõõtmine	X, suvand 17	X
400, põhipööramine	X, suvand 17	X
401, põhipööramine kahe ava kaudu	X, suvand 17	X
402, põhipööramine kahe tapi kaudu	X, suvand 17	X
403, põhipööramise kompenseerimine pöördeteljega	X, suvand 17	X
404, põhipööramise seadmine	X, suvand 17	X
405, detaili viltuse asendi rihtimine C-teljega	X, suvand 17	X
408, tugipunkt soone keskel	X, suvand 17	X
409, tugipunkt astme keskel	X, suvand 17	X
410, tugipunkt sisenelinurgal	X, suvand 17	X

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Tsükkel	TNC 620	iTNC 530
411, tugipunkt välisnelinurgal	X, suvand 17	X
412, tugipunkt siseringjoonel	X, suvand 17	X
413, tugipunkt välisringjoonel	X, suvand 17	X
414, tugipunkt välisnurgas	X, suvand 17	X
415, tugipunkt sisenurgas	X, suvand 17	X
416, tugipunkt avade ringi keskel	X, suvand 17	X
417, tugipunkt kontaktanduri teljel	X, suvand 17	X
418, tugipunkt 4 ava keskel	X, suvand 17	X
419, tugipunkt üksikul teljel	X, suvand 17	X
420, nurga mõõtmine	X, suvand 17	X
421, ava mõõtmine	X, suvand 17	X
422, välimise ringi mõõtmine	X, suvand 17	X
423, sisemise nelinurga mõõtmine	X, suvand 17	X
424, välimise nelinurga mõõtmine	X, suvand 17	X
425, sisemise laiuse mõõtmine	X, suvand 17	X
426, välimise astme mõõtmine	X, suvand 17	X
427, sisetreimine	X, suvand 17	X
430, avade ringi mõõtmine	X, suvand 17	X
431, tasandi mõõtmine	X, suvand 17	X
440, teljenihke mõõtmine	–	X
441, kiire mõõtmine (TNC 620-s osaliselt võimalik konakandurite tabeli abil)	–	X
450, kinemaatika varundamine	X, suvand 48	X, suvand 48
451, kinemaatika mõõtmine	X, suvand 48	X, suvand 48
452, eelseade kompenseerimine	X, suvand 48	X, suvand 48
460, sondi kalibreerimine keral	X, suvand 17	X
461, sondi pikkuse kalibreerimine	X, suvand 17	X
462, kalibreerimine rõngas	X, suvand 17	X
463, kalibreerimine tapil	X, suvand 17	X
480, TT kalibreerimine	X, suvand 17	X
481, tööriista pikkuse mõõtmine/kontrollimine	X, suvand 17	X
482, tööriista raadiuse mõõtmine/kontrollimine	X, suvand 17	X
483, tööriista pikkuse ja raadiuse mõõtmine/kontrollimine	X, suvand 17	X
484, infrapuna TT kalibreerimine	X, suvand 17	X

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Võrdlus: erinevused programmeerimisel

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Töörežiimide vahetus, kui lauseid parajasti redigeeritakse	Pole lubatud	Lubatud
Failitoimingud:		
■ Funktsioon Salvesta fail	■ Saadaval	■ Saadaval
■ Funktsioon Salvesta fail nimega	■ Saadaval	■ Saadaval
■ Muudatuste tühistamine	■ Saadaval	■ Saadaval
Failihaldus:		
■ Hiirekasutus	■ Saadaval	■ Saadaval
■ Sorteerimisfunktsioon	■ Saadaval	■ Saadaval
■ Nime sisestamine	■ Avab esiletõstetud akna Faili valimine	■ Sünkroniseerib kursori
■ Klahvikombinatsioonide tugi	■ Pole saadaval	■ Saadaval
■ Lemmikute haldus	■ Pole saadaval	■ Saadaval
■ Veeruvaate konfigureerimine	■ Pole saadaval	■ Saadaval
■ Funktsiooniklahvide paigutus	■ Pisut erinev	■ Pisut erinev
Funktsioon Lause peitmine	Saadaval	Saadaval
Tööriista valimine tabelist	Valimine jaosekraani menüüst	Valimine esiletõstetud aknast
Erifunktsioonide programmeerimine klahviga SPEC FCT	Funktsiooniklahvide riba avatakse klahvi vajutamisel alammenüuna. Alammenüüst väljumine: vajutage uuesti klahvi SPEC FCT, TNC kuvab uuesti viimati aktiveeritud riba	Funktsiooniklahvide riba pannakse klahvi vajutamisel viimaseks ribaks. Menüüst väljumine: vajutage uuesti klahvi SPEC FCT, TNC kuvab uuesti viimati aktiveeritud riba
Lähenemiste ja eemaldumiste programmeerimine klahviga APPR DEP	Funktsiooniklahvide riba avatakse klahvi vajutamisel alammenüuna. Alammenüüst väljumine: vajutage uuesti klahvi APPR DEP, TNC kuvab uuesti viimati aktiveeritud riba	Funktsiooniklahvide riba pannakse klahvi vajutamisel viimaseks ribaks. Menüüst väljumine: vajutage uuesti klahvi APPR DEP, TNC kuvab uuesti viimati aktiveeritud riba
Klaviatuuriklahvi END vajutamine aktiivsete menüüde CYCLE DEF ja TOUCH PROBE korral	Lõpetab redigeerimise ja aktiveerib failihalduse	Lõpetab vastava menüü
Failihalduri kutsumine aktiivsete menüüde CYCLE DEF ja TOUCH PROBE korral	Lõpetab redigeerimise ja aktiveerib failihalduse Kui failihaldus lõpetatakse, jääb vastav funktsiooniklahvide riba valituks	Veateade Klahv on funktsioonita
Failihalduri kutsumine aktiivsete menüüde CYCL CALL , SPEC FCT , PGM CALL ja APPR/DEP korral	Lõpetab redigeerimise ja aktiveerib failihalduse Kui failihaldus lõpetatakse, jääb vastav funktsiooniklahvide riba valituks	Lõpetab redigeerimise ja aktiveerib failihalduse Kui failihaldus lõpetatakse, valitakse põhifunktsiooniklahvide riba

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Nullpunktitabel:		
■ Sortimisfunktsioon telje väärtuste järgi	■ Saadaval	■ Pole saadaval
■ Tabeli lähtestamine	■ Saadaval	■ Pole saadaval
■ Puuduvate telgede peitmine	■ Saadaval	■ Saadaval
■ Vaate ümberlülitus Loend/vorm	■ Ümberlülitus jaosekraani klahviga	■ Ümberlülitamine tumbler-funktsiooniklahviga
■ Üksiku rea lisamine	■ Kõikjal lubatud, uus nummerdamine päringu järel võimalik. Lisatakse tühi rida, täitmine teha käsitsi 0-ga	■ Lubatud ainult tabeli lõpus. Kõigisse veergudesse lisatakse rida väärtusega 0
■ Üksiku telje positsiooniväärtuste klahviga ülevõtmine nullpunktitabelisse	■ Pole saadaval	■ Saadaval
■ Kõigi aktiivsete telgede positsiooniväärtuste klahviga ülevõtmine nullpunktitabelisse	■ Pole saadaval	■ Saadaval
■ Viimaste kontaktanduriga mõõdetud positsioonide klahviga ülevõtmine	■ Pole saadaval	■ Saadaval
Vaba kontuuriprogrammeerimine FK:		
■ Paralleelstelgede programmeerimine	■ Neutraalne X/Y-koordinaatidega, ümberlülitus FUNCTION PARAXMODE -iga	■ Seadmest sõltuvalt olemasolevate paralleelstelgedega
■ Relatiivseoste automaatne korrigeerimine	■ Kontuuri alamprogrammide relatiivseoseid ei korrigeerita automaatselt	■ Kõiki relatiivseoseid korrigeeritakse automaatselt
Toimingud veateadete korral:		
■ Abi veateadete korral	■ Kutsumine klahviga ERR	■ Kutsumine klahviga HELP
■ Töörežiimi vahetus, kui abimenüü on aktiivne	■ Töörežiimi vahetamisel abimenüü sulgub	■ Töörežiimi vahetamine pole lubatud (klahvil pole funktsiooni)
■ Taustarežiimi valimine, kui abimenüü on aktiivne	■ Klahviga F12 ümberlülituse korral abimenüü sulgub	■ Klahviga F12 ümberlülituse korral jääb abimenüü lahti
■ Identsed veateated	■ Kogutakse ühte loendisse	■ Kuvatakse vaid üks kord
■ Veateadete kviteerimine	■ Iga veateade (ka need, mis kuvatakse korduvalt) tuleb kviteerida, funktsioon Kustuta kõik saadaval	■ Veateate kviteerimine ainult üks kord
■ Ligipääs protokollifunktsioonidele	■ Saadaval logiraamat ja tõhusad filtrifunktsioonid (vead, klahvivajutused)	■ Täielik logiraamat saadaval ilma filtrifunktsioonideta
■ Teenindusfailide salvestamine	■ Saadaval. Süsteemitörke korral teenindusfaili ei looda	■ Saadaval. Süsteemitörke korral luuakse automaatselt teenindusfail

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Otsifunktsioon:		
■ viimati otsitud sõnade loend	■ Pole saadaval	■ Saadaval
■ Aktiivse lause elementide kuvamine	■ Pole saadaval	■ Saadaval
■ Kõigi saadaolevate NC-lausetes kuvamine	■ Pole saadaval	■ Saadaval
Otsifunktsiooni käivitamine kursoriga märgitud olekus nooleklahvidega üles/alla	Toimib max kuni 9999 lause korral, seadistatav konfiguratsiooniga	Pole piiranguid programmipikkuse osas
Programmeerimisgraafika:		
■ Mõõtkavala vörguesitus	■ Saadaval	■ Pole saadaval
■ Kontuuri alamprogrammide redigeerimine SLII-tsükklites AUTO DRAW ON-iga	■ Veateadete korral asub kursor põhiprogrammi lausel CYCL CALL	■ Veateadete korral asub kursor kontuuri alamprogrammi viga põhjustanud lausel
■ Suumiakna nihutamine	■ Kordamisfunktsioon pole saadaval	■ Kordamisfunktsioon on saadaval
Kõrvaltelgede programmeerimine:		
■ Süntaks FUNCTION PARAXCOMP: näidu ja liikumiste defineerimine	■ Saadaval	■ Pole saadaval
■ Süntaks FUNCTION PARAXMODE: liigutatavate paralleelstelgede järjestuse defineerimine	■ Saadaval	■ Pole saadaval
Tootjatsükklite programmeerimine		
■ Ligipääs tabeliandmetele	■ SQL-käskude ja FN17-/FN18-võiTABREAD-TABWRITE-funktsioonide kaudu	■ FN17-/FN18 või TABREAD-TABWRITE-funktsioonide kaudu
■ Ligipääs seadme parameetritele	■ CFGREAD-funktsiooniga	■ FN18-funktsioonidega
■ Interaktiivsete tsükklite loomine CYCLE QUERY-ga, nt kontaktanduri tsükklid käsitsirežiimis	■ Saadaval	■ Pole saadaval

Võrdlus: erinevused programmi testimisel, funktsionaalsuses

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Test kuni lauseni N	Funktsioon pole saadaval	Funktsioon on saadaval
Töötlusaja arvutamine	Simulatsiooni igal kordamisel funktsiooniklahviga START summeeritakse töötusaeg	Simulatsiooni igal kordamisel funktsiooniklahviga START algab ajaarvestus 0-ga

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Võrdlus: erinevused programmi testimisel, käitamises

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Funktsiooniklahviribade ja ribasiseste funktsiooniklahvide paigutus	Funktsiooniklahviribade ja funktsiooniklahvide paigutus sõltub aktiivsest ekraanijaotusest.	
Suumifunktsioonid	Iga lõiketasand on valitav eraldi funktsiooniklahviga	Lõiketasand on valitav kolme tumbler-funktsiooniklahviga
Seadmest sõltuvad lisafunktsioonid M	tekitavad veateate, kui pole PLC-sse integreeritud	Programmitesti korral ignoreeritakse
Tööriistatabeli kuvamine/redigeerimine	Funktsioon saadaval funktsiooniklahviga	Funktsioon pole saadaval

Võrdlus: erinevused käsitsirežiimis, funktsionaalsus

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Käsitsi mõõtmistsükliid kallutatud töötlustasandil (3D ROT: aktiivne)	Käsitsi mõõtmistsükleid saab kallutatud töötlustasandil kasutada vaid siis, kui 3D-ROT on töörežiimideks Käsitsi ja Automaatne seatud asendisse „Aktiivne”.	Käsitsi mõõtmistsükleid saab kallutatud töötlustasandil kasutada siis, kui 3D-ROT on töörežiimiks Käsitsi seatud asendisse „Aktiivne”.
Funktsioon sammumõõt	Sammumõõdu saab defineerida eraldi lineaar- ja pöördetelgede jaoks.	Üks sammumõõt kehtib nii lineaar- kui pöördetelgedele.

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Eelseadete tabel	Põhiteisendused (transleerimine ja pööramine) seadme aluse süsteemist detaili süsteemi veergudega X, Y ja Z ning ruuminurkadega SPA, SPB ja SPC. Lisaks sellele saab veergudega X_OFFS kuni W_OFFS defineerida iga eraldi telje teljenihkeid. Nende funktsioon on konfigureeritav.	Põhiteisendus (transleerimine) seadme aluse süsteemist detaili süsteemi veergudega X, Y ja Z ning põhipööramine ROT töötlustasandil (pööramine). Lisaks sellele saab veergudega A kuni W defineerida pöörd- ja paralleeltelgede tugipunkte.
Eelseadistamise käitumine	Pöördetelje eelseadistamine mõjub kui teljenihe. See nihe mõjub ka kinemaatika arvutustele ja töötlustasandi kallutamisele. Seadme parameetriga CfgAxisPropKin->presetToAlignAxis määratakse, kas teljenihet pärast nulli seadmist tuleb sisemiselt arvutada või mitte. Sellest sõltumata mõjub teljenihe alati järgmiselt: ■ Teljenihe mõjutab alati vastava telje etteantud positsiooni näitu (teljenihe lahutatakse alati hetke teljeväärtusest maha). ■ Kui pöördetelje koordinaat programmeeritakse L-lauses, siis liidetakse teljenihe programmeeritud koordinaadile	Seadme parameetrite kaudu defineeritud teljenihked ei mõju teljeasenditele, mis defineeriti mõnes tasandite kallutamise funktsioonis. MP7500 bitt 3-ga määratakse, kas praegust pöördetelje asendit arvestatakse seadme nullpunktist või lähtutakse esimese pöördetelje 0°-asendist (tavaliselt C-telg).
Eelseadetabeli toimingud:		
■ Eelseadetabeli redigeerimine programmeerimise režiimil ■ Liikumisalast sõltuv eelseadetabel	■ Võimalik ■ Pole saadaval	■ Pole võimalik ■ Saadaval
Ettenihkepiirangu defineerimine	Lineaar- ja pöördetelgede ettenihkepiirang eraldi defineeritav	Lineaar- ja pöördetelgedele on defineeritav vaid üks ettenihkepiirang

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Võrdlus: erinevused käsitsirežiimis, käitamine

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Mehaaniliste sondide asendiväärtuste rakendamine	Tegelikult asendi rakendamine funktsiooniklahviga	Tegelikult asendi rakendamine klaviatuuriklahviga
Kontaktanduri funktsioonide menüüst väljumine	Võimalik vaid funktsiooniklahviga LÕPP	Võimalik funktsiooniklahviga LÕPP ja klaviatuuriklahviga END
Eelseadetabelist väljumine	Ainult funktsiooniklahviga BACK/ ENDE	Alati klaviatuuriklahviga END
Tööriistatabeli TOOL.T või kohatabeli tool_p.tch mitmekordne redigeerimine	Aktiivne on see funktsiooniklahvide riba, mis oli valitud viimasel väljumisel	Kuvatakse püsivalt defineeritud funktsiooniklahvide riba (funktsiooniklahvide riba 1)

Võrdlus: erinevused programmi täitmisel, käitamine

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Funktsiooniklahviribade ja ribasiseste funktsiooniklahvide paigutus	Funktsiooniklahviribade ja funktsiooniklahvide paigutus on sõltuvalt aktiivsest ekraanijaotusest erinev.	
Töörežiimi vahetus pärast seda, kui töötlus üksiklause režiimile üleminekul katkestati ja lõpetati klahviga SIEMINE STOPP	Naasmisel täitmise töörežiimi: veateade Praegust lauset pole valitud . Katkestuskoha valik peab toimuma programmi jätkamisega	Töörežiimide vahetus lubatud, modaalne info salvestatakse, töötlust saab jätkata vahetult NC-Stardiga
FK-jadadesse minek GOTO-ga, pärast seda kui enne töörežiimide vahetust on sinnani programm täidetud	Veateade FK-programmeerimine: määramata lähteasend	Sisenemine lubatud
Programmi jätkamine:		
■ Seadmeoleku taastamise järgne režiim	■ Taaslähenemise menüü tuleb valida funktsiooniklahviga POSITSIOONILE LÄHENEMINE	■ Taaslähenemise menüü valitakse automaatselt
■ Positsioneerimise lõpetamine uuel sisenemisel	■ Positsioneerimisrežiim tuleb pärast asendisse jõudmist lõpetada funktsiooniklahviga POSITSIOONILE LÄHENEMINE	■ Positsioneerimisrežiim lõpeb pärast asendisse jõudmist automaatselt
■ Ekraanijaotuse ümberlülitamine taassisenemisel	■ Võimalik vaid siis, kui taassisenemise asendisse on juba jõutud	■ Võimalik kõigis tööolekutes
Veateated	Veateated jäävad alles ka pärast vea kõrvaldamist ning tulevad seetõttu kviteerida eraldi	Osad veateated kviteeritakse vea kõrvaldamise järel automaatselt

Võrdlus: erinevused programmi täitmisel, liikumised

**Tähelepanu: kontrollige liikumist!**

Vanemate TNC juhtseadmetega koostatud programmid võivad TNC 620 korral anda teistsuguse liikumise või veateated!

Olge programmide esmakordsel kasutamisel äärmiselt hoolikas ja ettevaatlik!

Järgnevalt teadaolevate erinevuste loend. Loend pole lõplik!

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Seaderattaga ülekaetud liikumine M118-ga	Mõjub aktiivses koordinaatsüsteemis, mis võib olla pööratud või kallutatud, või seadmepõhises koordinaatsüsteemis, sõltuvalt käsitsirežiimi 3DROT-menüü seadistusest	Mõjub seadmepõhises koordinaatsüsteemis
Lähenemine/eemaldumine APPR/DEP -ga, R0 aktiivne, elemendi tasand pole töötlustasandiga võrdne	Võimaluse korral täidetakse lauseid defineeritud elemenditasandil , veateated APPRLN, DEPLN, APPRCT, DEPCT korral	Võimaluse korral täidetakse lauseid defineeritud töötlustasandil , veateated APPRLN, APPRLT, APPRCT, APPRLCT korral
Lähenemise/eemaldumise skaleerimine (APPR/DEP/RND)	Teljest sõltuv mõõtetegur lubatud, raadiuse mastaapi ei muudeta	Veateade
Lähenemine/eemaldumine APPR/DEP -ga	Veateade, kui APPR/DEP LN või APPR/DEP CT korral programmeeriti R0	Tööriistaraadiuse 0 ja korrektuuri suuna RR rakendamine
Lähenemine/eemaldumine APPR/DEP -iga, kui defineeriti kontuurielemendid pikkusega 0	0-pikkusega kontuurielemente ignoreeritakse. Lähenemis- ja eemaldumislükumisi arvestatakse vastava esimese või viimase kehtiva kontuurielemendi jaoks	Kui pärast APPR -lauset on programmeeritud 0-pikkusega kontuurielement (APPR -lauses programmeeritud esimese kontuurpunkti suhtes), antakse veateade. 0-pikkusega kontuurielemendi korral enne DEP -lauset iTNC viga ei anna, vaid arvestab eemaldumislükumise viimase kehtiva kontuurielemendiga

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Q-parameetrite mõju	Q60 kuni Q99 (või QS60 kuni QS99) mõjuvad alati lokaalselt.	Q60 kuni Q99 (või QS60 kuni QS99) mõjuvad sõltuvalt MP7251-st teisendatud tsükliprogrammides (.cyc) lokaalselt või globaalselt. Pesastatud kutsed võivad tekitada probleeme
Tööriistaraadiuse korrektuuri automaatne tühistamine	■ R0-ga lause ■ DEP-lause ■ END PGM	■ R0-ga lause ■ DEP-lause ■ PGM CALL ■ Tsükli 10 TREIMINE programmeerimine ■ Programmivalik
NC-laused M91-ga	Tööriistaraadiuse korrektuuri ei arvestata	Tööriistaraadiuse korrektuuri arvestatakse
Tööriistakuju korrektuur	Tööriistakuju korrektuuri ei toetata, sest seda programmeerimisliiki peetakse rangelt teljeväärtuse programmeerimiseks ja üldjuhul tuleb eeldada, et teljed ei moodusta täisnurkset koordinaatsüsteemi	Tööriistakuju korrektuuri toetatakse
Programmi jätkamine punktitalabelites	Tööriist viiakse järgmise töödeldava positsiooni kohale	Tööriist viiakse järgmise valmis töödeldud positsiooni kohale
Tühi CC-lause (viimase tööriistaasendi pooluse rakendamine) NC-programmis	Töötlustasandi viimane positsioneerimislause peab sisaldama töötlustasandi mõlemaid koordinaate	Töötlustasandi viimane positsioneerimislause ei pea tingimata sisaldama töötlustasandi mõlemaid koordinaate. RND või CHF-lause puhul võib tekkida probleeme
Teljest sõltuvalt skaleeritud RND-lause	RND-lause mastaapi muudetakse, tulemuseks on ellips	Antakse veateade
Reaktsioon, kui enne või pärast RND- või CHF-lauset on defineeritud 0-pikkusega lause	Antakse veateade	Antakse veateade, kui RND- või CHF-lause eest on 0-pikkusega kontuurielement 0-pikkusega kontuurielementi ignoreeritakse, kui 0-pikkusega kontuurielement on RND- või CHF-lause taga

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Ringi programmeerimine polaarkoordinaatidega	Inkrementaalne pöördnurk IPA ja pöörlemissuund DR peavad olema sama märgiga. Vastasel korral antakse veateade	Pöörlemissuuna ees olevat märki kasutatakse siis, kui DR ja IPA on defineeritud erinevate märkidega
Tööriistaraadiuse korrektuur kaarjoonel või spiraalil avanemisnurgaga 0	Luuakse kaare/spiraali naaberelementide vaheline üleminek. Lisaks sellele teostatakse vahetult enne seda üleminekut tööriistatelje liikumine. Kui element on esimene või viimane korrigeeritav element, käsitletakse järgnevat või eelnevat elementi sarnaselt esimese või viimase korrigeeritava elemendiga	Kaare/spiraali võrdkaugut kasutatakse tööriistatrajektoori koostamiseks
Tööriistapikkuse arvutamine asendinäidul	Asendinäidul arvutatakse väärtusi L ja DL tööriistatabelist ja väärtusest DLTOOL CALL -ist	Asendinäidul arvutatakse tööriistatabeli väärtusi L ja DL
Liikumine ruumiringjoonel	Antakse veateade	Piirangut pole
SLII-tsükliid 20 kuni 24:		
■ Defineeritavate kontuurielementide arv	■ Maksimaalselt 16384 lauset kuni 12 osakontuuris	■ Maksimaalselt 8192 kontuuri elementi kuni 12 osakontuuris, ilma osakontuuride piiranguteta
■ Töötlustasandi määramine	■ TOOL CALL -lause tööriistatelg määrab töötlustasandi	■ Esimese osakontuuri esimese liikumislause teljed määravad töötlustasandi
■ Asend SL-tsükli lõpus	■ Lõppasend = ohutu kõrgus viimase, enne tsükli kutsumist defineeritud positsiooni kohal	■ Konfigureeritav MP7420 kaudu, kas lõppasendisse liigutakse viimase programmeeritud positsiooni kaudu või ainult ohutusse kõrgusse

17.5 TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
SLII-tsüklid 20 kuni 24:		
- Režiim saarte korral, mis ei sisaldu taskutes - Koguseoperatsioonid keerukate kontuurivalemitega SL-tsüklite korral CYCL CALL-i korral raadiuse korrektuur aktiivne - Teljega paralleelsed liikumislauseid kontuuri alamprogrammis - Lisafunktsioonid M kontuuri alamprogrammis M110 (ettenihke vähendamine sisenurgal)	- Ei saa keerukate kontuurivalemitega defineerida - Tõelisi koguseoperatsioone saab teha - Antakse veateade - Antakse veateade - Antakse veateade - SL-tsüklites funktsioon ei mõju	- Saab piiratult defineerida keerukate kontuurivalemitega - Tõelisi koguseoperatsioone saab teha vaid piiratult - Raadiuse korrektuur tühistatakse, programm täidetakse - Programmi täidetakse - M-funktsioone ignoreeritakse - Funktsioon mõjub ka SL-tsüklites
SLII kontuurijada tsükkel 25: APPR-/DEP -laused kontuuri defineerimisel	Pole lubatud, suletud kontuuride sidusam töötus võimalik	APPR-/DEP -laused kontuurielemendina lubatud
Silindripinna töötus üldine:		
- Kontuuri kirjeldus - Nihke defineerimine silindripinnal - Nihke defineerimine põhipööramise kaudu - Ringi programmeerimine C/CC-ga APPR-/DEP-laused kontuuri defineerimisel	- Neutraalne X/Y-koordinaatidega - Neutraalne nullpunkti nihutusega X/Y-I - Funktsioon on saadaval - Funktsioon on saadaval - Funktsioon pole saadaval	- Seadmest sõltuvalt füüsiliselt olemasolevate pöördetelgedega - Seadmest sõltuv nullpunkti nihutus pöördetelgedel - Funktsioon pole saadaval - Funktsioon pole saadaval - Funktsioon on saadaval
Silindripinna töötus tsükliga 28:		
- Soone täielik puhastamine materjalist - Tolerants defineeritav	- Funktsioon on saadaval - Funktsioon on saadaval	- Funktsioon pole saadaval - Funktsioon on saadaval
Silindripinna töötus tsükliga 29	Süvistamine otse astme kontuuril	Ringkaarel lähenemine astme kontuurile
Taskute, tappide ja soonte tsüklid 25x:		
Süvistusliikumine	Piirialadel (tööriista/kontuuri geomeetriaolud) antakse veateated, kui süvistamise tulemuseks on liialt mõttetu/kriitiline toiming	Piirialadel (tööriista/kontuuri geomeetriaolud) süvistatakse vajaduse korral risti

TNC 620 ja iTNC 530 funktsioonide võrdlus 17.5

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
PLANE-funktsioon:		
■ TABLE ROT/COORD ROT pole defineeritud ■ Seade on konfigureeritud teljenurgale ■ Inkrementaalse ruuminurga programmeerimine pärast PLANE AXIAL-i ■ Inkrementaalse teljenurga programmeerimine pärast PLANE SPATIAL-i, kui seade on konfigureeritud ruuminurgale	■ Kasutatakse konfigureeritud seadistust ■ Kasutada võib kõiki PLANE-funktsioone ■ Antakse veateade ■ Antakse veateade	■ Kasutatakse COORD ROT-i ■ Teostatakse ainult PLANE AXIAL ■ Inkrementaalset ruuminurka interpreteeritakse absoluutväärtusena ■ Inkrementaalset teljenurka interpreteeritakse absoluutväärtusena
Tsükli programmeerimise erifunktsioonid:		
■ FN17 ■ FN18	■ Funktsioon saadaval, üksikasjad erinevad ■ Funktsioon saadaval, üksikasjad erinevad	■ Funktsioon saadaval, üksikasjad erinevad ■ Funktsioon saadaval, üksikasjad erinevad
Tööriistapikkuse arvutamine asendinäidul	Asendinäidus arvestatakse suurust DLTOOL CALL -ist, tööriista pikkust L ja DL tööriistatabelist	Asendinäidus arvestatakse tööriista pikkuse väärtusi L ja DL tööriistatabelist

Võrdlus: erinevused MDI-režiimis

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Üksteisega liidetud jadade täitmine	Funktsioon osaliselt saadaval	Funktsioon on saadaval
Modaalse mõjuga funktsioonide salvestamine	Funktsioon osaliselt saadaval	Funktsioon on saadaval

Võrdlus: erinevused programmeerimiskohas

Funktsioon	TNC 620	iTNC 530
Demoversioon	Enam kui 100 NC-lausega programme ei saa valida, antakse veateade.	Programme saab valida, esitatakse maksimaalselt 100 NC-lauset, teised laused lõigatakse esitluseks ära
Demoversioon	Kui PGM CALL-iga pesastamisega saadakse üle 100 NC-lause, siis testigraafika pilti ei kuva ja veateadet ei anta.	Pesastatud programme saab simuleerida.
NC-programmide kopeerimine	Windows Exploreriga saab kopeerida kausta ja kaustast TNC:\.	Kopeerimine peab toimuma TNCremo või programmeerimiskoha andmehalduse kaudu.
Horisontaalse funktsiooniklahvi rea ümberlülitamine	Klõps tulbal lülitab ühe riba paremale või ühe riba vasakule	Suvalisel tulbal klõpsamine muudab selle aktiivseks

Indeks

3

3D-kontaktandurid	
kalibreerimine.....	434
lülitav.....	434
3D-korrektuur.....	391
delta-väärtused.....	393
laupfreesimine.....	394
normeeritud vektor.....	392
perifeerne freesimine.....	395
tööriistade kujud.....	393
tööriista suunamine.....	393
3D-kujutis.....	468

A

Abifailide allalaadimine.....	140
Abisüsteem.....	135
Abi veateadete korral.....	129
ACC.....	333
Alamprogrammid.....	225
Alused.....	84
Andmeedastuskiirus....	
496, 497, 497, 497, 497, 498, 498	
Andmete turvamine.....	101
Andmete väljastamine ekraanile....	260
Andmevahetusliides.....	496
kontaktide kinnistamine.....	522
seadistamine.....	496
Andmevahetustarkvara.....	500
Arendustegevuse seis.....	11
Arvutused sulgudega.....	283
ASCII-failid.....	342
Automaatne programmi käivitamine	486
Automaatne tööriista mõõtmine	151

B

Boodikiiruse seadistamine....	
496, 497, 497, 497, 497, 498, 498	

C

CAM-programmeerimine.....	391

D

Detailide mõõtmine.....	447
Detailirühmad.....	243
Detaili viltuse asendi	
kompanseerimine	
sirglõigu kahe punkti mõõtmisega.	439
Dialoog.....	91

E

Eelseadetabel.....	421, 433
mõõtetulemuste ülevõtmine...	433
Ekraan.....	69
Ekraanijaotus.....	70

Ekraaniklaviatuur.....	120
Erifunktsioonid.....	330
Etherneti-liides.....	502
sissejuhatus.....	502
ühendusvõimalused.....	502
võrgudraivide ühendamine ja	
katkestamine.....	116
Ettenihe.....	418
muutmine.....	419
pöördetelgedel, M116.....	378
sisestamise võimalused.....	92
Ettenihe millimeetrites/spindli	
pööramine M136.....	318
Ettenihketegur süvistusliikumiseks	
M103.....	317

F

Faas.....	188
Fail	
loomine.....	106
Failifunktsioonid.....	338
Failihaldus.....	99, 102
fail	
loomine.....	106
failide märkimine.....	111
failide ülekirjutamine.....	107
faili kaitsmine.....	113
faili kopeerimine.....	106
faili kustutamine.....	110
failitüüp.....	99
faili ümbernimetamine....	112, 112
faili valimine.....	105
funktsioonide ülevaade.....	103
kataloogid.....	102
kataloogid	
kopeerimine.....	108
loomine.....	106
kutsumine.....	104
tabelite kopeerimine.....	108
väline andmevahetus.....	114
Faili olek.....	104
FCL.....	494
FCL-funktsioon.....	11
FK-programmeerimine....	205, 205
alused.....	205
dialoogi avamine.....	209
graafika.....	207
ringtrajektorid.....	211
sirged.....	210
sisestuse võimalused.....	212
abipunktid.....	215
sisestuse võimalused	
kontuurielementide suund ja	
pikkus.....	212
sisestuse võimalused	
lõpp-punktid.....	212
relatiivsed referentsid.....	216
sisestuse võimalused	

ringjoone andmed.....	213
sisestuse võimalused	
suletud kontuurid.....	214
FN14: ERROR: Veateadete	
väljastamine.....	253, 253
FN16: F-PRINT: Tekstide	
vormindatuna väljastamine....	257, 257
FN18: SYSREAD:	
süsteemiandmete lugemine....	261, 261
FN19: PLC: väärtuste ülekanne	
PLC-sse.....	270, 270
FN20: WAIT FOR: NC ja PLC	
sünkroonimine.....	270
FN23: RINGJOONE ANDMED:	
ringjoone arvutamine 3 punkti	
järgi.....	247
FN24: RINGJOONE ANDMED:	
ringjoone arvutamine 4 punkti	
järgi.....	247
FN26: TABOPEN: vabalt	
defineeritava tabeli avamine....	349
FN27: TABWRITE: vabalt	
defineeritava tabeli kirjeldamine....	350, 350
FN28: TABREAD: vabalt	
defineeritava tabeli lugemine....	351, 351
FN29: PLC: väärtuste ülekanne	
PLC-sse.....	272
FN37: EXPORT.....	272
Funktsioonide võrdlus.....	536

G

Graafika.....	464
vaated.....	466
Graafikud	
programmeerimisel.....	126
programmeerimisel	
väljalõike suurendamine...	128
Graafiline simulatsioon.....	471
tööriista kuvamine.....	471

I

Indekseeritud tööriistad.....	155
iTNC 530.....	68

J

Juhtpaneel.....	70

K

Kaldfreesimine kallutatud tasandil...	376
Kaldteljed.....	381
Kalkulaator.....	124
Käsuploki käivitamine.....	483
pärast voolukatkestust.....	483
Kasutajaparametrid	

seadmespetsiifilised.....	512
Kataloog.....	102, 106
kopeerimine.....	108
kustutamine.....	110
loomine.....	106
Kiirkäik.....	144
Kohatabel.....	157
Kommentaari lisamine.....	121
Kontaktanduri kontroll.....	325
Kontaktide kinnistamine	
andmevahetusliideses.....	522
Kontekstitundlik abi.....	135
Kontuurile lähenemine.....	178
Kontuurilt lahkumine.....	178
Koodarvud.....	494
Koordinaatide teisendamine.....	339
Kõvaketas.....	99
Kruvijoone.....	201
Kujutis 3-I tasapinnal.....	467

L

Lahtised kontuurinurgad M98...	316
Lause.....	95
kustutamine.....	95
lisamine, muutmine.....	95
Lihtteksti-dialoog.....	91
Lisafunktsioonid.....	310
koordinaatide sisestamiseks..	312
pöördetelgede jaoks.....	378
programmikäigu kontrollimiseks....	311
sisestamine.....	310
spindli ja jahutussüsteemi	
jaoks.....	311
trajektoore jaoks.....	315
Lisateljed.....	85, 85
Lokaalsete Q-parameetrite	
defineerimine.....	242
Look ahead (Vaata ettepoole)..	320

M

M91, M92.....	312
M-funktsioonid	
vt lisafunktsioonid.....	310
MOD-funktsioon.....	490
sulgumine.....	490
ülevaade.....	491
valimine.....	490
Mõõtetulemuste kasutamine	
koos mehaaniliste andurite või	
mikromõõturitega.....	450
Mõõtetüklid.....	427
käitsirežiim.....	427
vt kasutajajuhendis Kontaktanduri	
tüklid	
Mõõtetulemuste kandmine	
eelseadetabelisse.....	433
Mõõtetulemuste kandmine	

nullpunktitabelisse.....	432
Mõõtühiku valimine.....	90

N

Naasmine kontuurile.....	485
NC ja PLC sünkroonimine.....	270
NC-veateated.....	129
Nullpunkti nihutamine.....	339
koordinaatide sisestamine.....	339
lähtestamine.....	341
nullpunktitabeli kaudu.....	340
Nullpunktitabel.....	432
mõõtetulemuste ülevõtmine...	432
Nurgafunktsioonid.....	246
Nurkade ümardamine.....	189
Nurkade ümardamine M197.....	328

O

Olekunäit.....	73, 73
täiendav.....	74
üldine.....	73
Otsingufunktsioon.....	97

P

Paletitabel.....	398
kasutamine.....	398
koordinaatide ülevõtmine....	398, 398
töötlemine.....	400
valimine ja sulgemine.....	400
Paralleelteljed.....	334
Parameetrite programmeerimine:vt	
Q-parameetrite programmeerimine.	
240,	287
Paraxcomp.....	334
Paraxmode.....	334
Pealtvaade.....	467
Peateljed.....	85, 85
Pesastamine.....	231
Pinna normaalivektor....	
364, 377, 391,	392
PLANE-funktsioon.....	355
automaatne kallutamine.....	371
Euleri nurga defineerimine.....	362
inkrementaalne defineerimine	368
kaldfreesimine.....	376
lähtestamine.....	358
positsioneerimistoiming.....	371
projektsiooninurga defineerimine..	361
punktide defineerimine.....	366
ruuminurga defineerimine.....	359
teljenurga defineerimine.....	369
vektori defineerimine.....	364
võimalike lahenduste valik.....	374
PLC ja NC sünkroonimine.....	270
Põhipööramine.....	440
määramine käitsirežiimis.....	440
Polaarkoordinaadid.....	86

alused.....	86
programmeerimine.....	198
Pöördetelg.....	378
liikumine optimeeritud trajektoiril:	
M126.....	379
näidu vähendamine M94.....	380
Positsioneerimine.....	458
kallutatud tööstustasandi korral....	
314,	385
käitsi sisestamisega.....	458
Programm.....	89
liigendamine.....	123
redigeerimine.....	94
ülesehitus.....	89
uue avamine.....	90
Programmeerimisgraafika.....	207
Programmid.....	331
Programmi liigendamine.....	123
Programmi haldamine: vt	
faiilhaldus.....	99
Programmi käik.....	478
jätkamine pärast katkestust....	481
käitamine.....	479
Programmikäik	
käsuploki käivitamine.....	483
katkestamine.....	480
lauset vahelejätmise.....	487
Programmi käik	
ülevaade.....	478
Programmi kutsumine	
suvaline programm kui	
alamprogramm.....	229
Programmiosade kopeerimine....	
96,	96
Programmiosade kordused.....	227
Programmitest.....	474
käitamine.....	477
ülevaade.....	474
programmitestis	
kiiruse seadistamine.....	465

Q

Q-parameetrid.....	240, 287
eksportimine.....	272
etteantud.....	298
kontrollimine.....	250
lokaalne parameeter QL.....	240
remanentne parameeter QR..	240
väärtuste ülekande PLC-	
sse.....	270, 272
vormindatuna väljastamine.....	257
Q-parameetrite programmeerimine.	
240,	287
lisafunktsioonid.....	252
nurgafunktsioonid.....	246
põhilised	
matemaatikafunktsioonid.....	244
programmeerimisjuhised....	

241, 288, 289, 290, 292, 294	
ringjoonte arvutamine.....	247
tingimuslaused.....	248

R

Raadio-seaderatas.....	411
kanali seadistamine.....	509
konfigureerimine.....	508
saatevõimsuse seadistamine.....	509
seaderattale hoidiku omistamine...	508
statistikaandmed.....	510
Raadiuse korrektuur.....	168
sisestamine.....	169
välisnurgad, sisenurgad.....	170
Remanentsete Q-parameetrite	
defineerimine.....	242
Ringi keskpunkt.....	190
Ringjoonte arvutamine.....	247
Ringtrajektor.....	
191, 192, 194, 200, 200	

S

Seaderatas.....	408
Seaderattaga positsioneerimise	
ülekattumine M118.....	322
Seadme parameetrite	
sisselugemine.....	295
Seadme telgede nihutamine.....	407
sammhaaval.....	407
seaderattaga.....	408
välise suunaklahvidega.....	407
Sirgjoon.....	187, 199
Sisselülitamine.....	404
SPEC FCT.....	330
Spindli pöörlemissageduse	
muutmine.....	419
Spindli pöörlemissageduse	
sisestamine.....	160
Spiraali-interpolatsioon.....	201
SQL-juhised.....	273
Stringiparameetrid.....	287
Suvandi number.....	494

T

Tabelijuurdepääsud.....	273
Tagasilikumine kontuurilt.....	324
Täisring.....	191
Tarkvara number.....	494
Tarvikud.....	80
TCPM.....	386
lähtestamine.....	390
Teach In.....	93, 187
Tee.....	102
Tegeliku asendi ülevõtmine.....	93
Tekstide asendamine.....	98
Tekstifail.....	342
avamine ja sulgemine.....	342
kustutusfunktsioonid.....	343

tekstiosade otsimine.....	345
Tekstimuutujad.....	287
TNCguide.....	135
TNCremo.....	500
TNCremoNT.....	500
Tööajad.....	493
Töö mitme teljega.....	386
Töörežiimid.....	71
Tööriista andmed.....	146
delta-väärtused.....	147
indekseerimine.....	155
kutsumine.....	160
sisestamine programmi.....	147
sisestamine tabelisse.....	148
Tööriistakasutuse fail.....	165
Tööriistakasutuse kontroll.....	165
Tööriista korrektuur.....	167
kolmemõõtmeline.....	391
pikkus.....	167
raadius.....	168
Tööriista liikumise	
programmeerimine.....	91
Tööriista mõõtmine.....	151
Tööriista nimi.....	146
Tööriista number.....	146
Tööriista pikkus.....	146
Tööriista raadius.....	146
Tööriistatabel	
redigeerimine, väljumine.....	152
redigeerimisfunktsioonid.....	155
Tööriistavahetus.....	162
Tooriku defineerimine.....	90
Tooriku positsioonid.....	87
Tööristatabel.....	148
sisestamisvõimalused.....	148
Tööruumi seire.....	473, 477
Töölusaja määramine.....	472
Tööluse katkestamine.....	480
Töölustasandi kallutamine....	355, 451
käsitsi.....	451
Trajektorid.....	172
alused.....	172
polaarkoordinaadid.....	198
ringtrajektor tangentsiaalse	
ühendusega.....	200
ringtrajektor ümber pooluse	
CC.....	200
sirgjoon.....	199
polaarkoordinaadid	
ülevaade.....	198
ristkoordinaadid	
ringtrajektor määratud	
raadiusega.....	192
ringtrajektor tangentsiaalse	
ühendusega.....	194
ringtrajektor ümber ringi	
keskpunkti CC.....	191

sirgjoon.....	187
ristkoordinaadid	
ülevaade.....	186
Trajektorifunktsioonid	
põhialused	
eelpositsioneerimine.....	176
Trajektorigi funktsioonid	
põhialused	
ringjooned ja ringjoone	
kaared.....	175
Trajektorigi liikumised.....	186
ristkoordinaadid.....	186
TRANS DATUM.....	339
Trigonomeetria.....	246
Tugipunktide haldamine.....	421
Tugipunkti seadmine.....	420
ilma 3D-kontaktandurita.....	420
Tugipunkti seadmine käsitsi.....	442
nurk tugipunktina.....	443
ringjoone kese tugipunktina....	444
suvalisel teljel.....	442
telje kese tugipunktina.....	446
Tugipunkti valimine.....	88
T-vektor.....	392

U

USB-seadmete ühendamine/	
eemaldamine.....	117
Väline andmevahetus	
iTNC 530.....	114
Väline juurdepääs.....	495
Väljalülitamine.....	406

V

Veateated.....	129, 129
abi.....	129
Versioonide numbrid.....	494
Vibratsiooni summutamine.....	333
Virtuaalne tööriistatelt.....	323
Võrdluspunktide läbimine.....	404
Võrdlussüsteem.....	85, 85
Võrguühendus.....	116
Vormivaade.....	348

HEIDENHAIN

DR. JOHANNES HEIDENHAIN GmbH

Dr.-Johannes-Heidenhain-Straße 5

83301 Traunreut, Germany

☎ +49 8669 31-0

FAX +49 8669 5061

E-mail: info@heidenhain.de

Technical support FAX +49 8669 32-1000

Measuring systems ☎ +49 8669 31-3104

E-mail: service.ms-support@heidenhain.de

TNC support ☎ +49 8669 31-3101

E-mail: service.nc-support@heidenhain.de

NC programming ☎ +49 8669 31-3103

E-mail: service.nc-pgm@heidenhain.de

PLC programming ☎ +49 8669 31-3102

E-mail: service.plc@heidenhain.de

Lathe controls ☎ +49 8669 31-3105

E-mail: service.lathe-support@heidenhain.de

www.heidenhain.de

HEIDENHAINi kontaktandurid

aitavad vähendada seisuaega ja
parendada valmisdetailide täpsust.

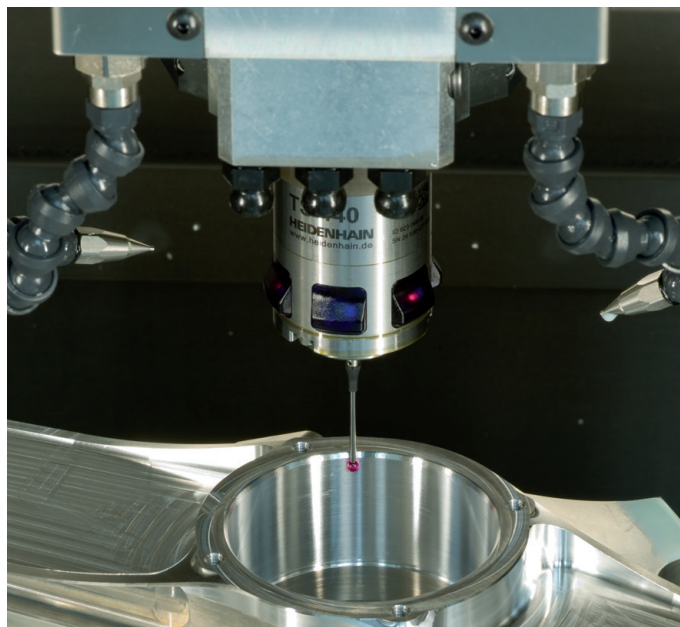
Tööriista kontaktandurid

TS 220 signaali edastamine kaabliga

TS 440, TS 444 infrapunaedastus

TS 640, TS 740 infrapunaedastus

- Toorikuid joondada
- Tugipunktide seadmine
- Toorikute mõõtmine



Tööriista kontaktandurid

TT 140 signaali edastamine kaabliga

TT 449 infrapunaedastus

TL puutevabad lasersüsteemid

- Tööriistade mõõtmine
- Kulumise järelvalve
- Tööriistade purunemise fikseerimine

